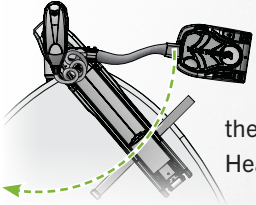


Complete the installation instructions for the trolling motor, then follow the steps below to complete the Ultrex trolling motor setup. For detailed instructions, please refer to the Owner's Manual online. Select options will vary by motor model.

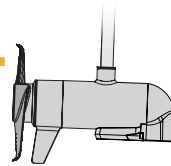
1 ROTATE A STARBOARD PEDAL

For all starboard installations, rotate the Pedal Control Sleeve Assembly on the Steering Module to point inboard and align the trolling motor Control Head and Foot Pedal.



2 INSTALL SONAR

Ultrex may have Dual Spectrum CHIRP or Built-in MEGA Down Imaging Sonar. One Fourteen Pin Sonar Accessory Cable will exit the base of the Control Head, run parallel, and be secured to the Coil Cord. Install the Cable to the fish finder.



3 INSTALL ETHERNET

One Eight-Pin Advanced GPS Ethernet Connector exits the base of the Control Head and rests next to the Coil Cord. Attach and properly route an Ethernet Cable from the trolling motor Ethernet Connector to the fish finder.



4 DOWNLOAD THE ONE-BOAT NETWORK APP

Download the free One-Boat Network® app on an iOS or Android mobile device. Set up an account and use the OBN app to update and customize the motor.



5 PAIR A DEVICE TO THE MOTOR

Pair a mobile device with the trolling motor by following the directions in the One-Boat Network app and using the Pair button on the trolling motor Control Head.



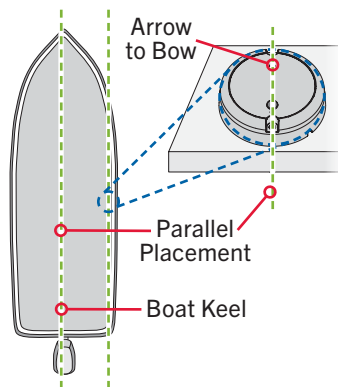
6 PAIR A REMOTE TO THE MOTOR

The Micro Remote comes paired with the trolling motor. If not paired, use the Pair button on the trolling motor control head. A full-featured Advanced GPS Navigation Wireless Remote is available as an accessory for the Ultrex.



7 INSTALL THE HEADING SENSOR

The Heading Sensor comes with select Ultrex models. The Minn Kota Heading Sensor provides boat heading information to Minn Kota trolling motors featuring Bluetooth® wireless technology and Advanced GPS Navigation. It contains a compass that senses the boat's heading, which the system uses for navigation features such as Spot-Lock Jog.



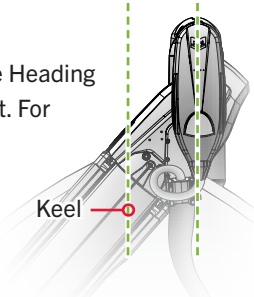
8 CALIBRATE HEADING SENSOR

Initiate Heading Sensor calibration using the One-Boat Network® app. The compass in the Heading Sensor is calibrated when the boat is on the water, and the calibration process requires the boat to be driven in two complete circles.



9 OFFSET HEADING SENSOR

The trolling motor comes with the Heading Offset parallel to the motor mount. For proper control, rotate the motor parallel to the boat's Keel and set the Heading Offset. Record the Heading Offset through the One-Boat Network app.

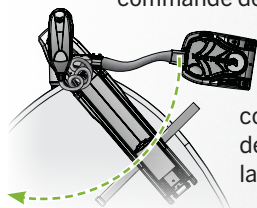


Scan to view additional Ultrex information, including literature, videos, and online resources.

Suivez les instructions d'installation du moteur de pêche à la traîne Ultrex, puis suivez les étapes ci-dessous pour en terminer la configuration. Pour des instructions détaillées, veuillez consulter le manuel du propriétaire en ligne. Certaines options varient selon le modèle du moteur.

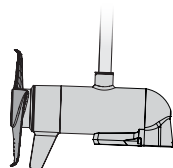
1 TOURNER UNE PÉDALE TRIBORD

Pour toutes les installations tribord, tournez l'assemblage du manchon de commande de pédale sur le module de direction pour qu'il pointe vers l'intérieur et alignez la tête de commande du moteur de pêche à la traîne et la pédale.



2 INSTALLER LE SONAR

Ultrex peut disposer d'un sonar CHIRP à double spectre ou Down Imaging MEGA intégré. Un câble accessoire du sonar à 14 broches sortira de la base de la tête de commande et passera parallèlement au cordon enroulé auquel il sera fixé. Installer le câble dans le détecteur de poissons.



3 INSTALLER ETHERNET

Un connecteur Ethernet GPS avancé à huit broches sort de la base de la tête de commande et repose à côté du cordon enroulé. Brancher et acheminer correctement un câble Ethernet du connecteur Ethernet du moteur de pêche à la traîne au détecteur de poissons.



4 TÉLÉCHARGER L'APPLICATION ONE-BOAT NETWORK

Téléchargez l'application gratuite One-Boat Network® sur un appareil mobile iOS ou Android. Créez un compte et utilisez l'application OBN pour mettre à jour et personnaliser le moteur.



5 JUMELER UN APPAREIL AU MOTEUR

Jumelez un appareil mobile au moteur de pêche à la traîne en suivant les instructions de l'application One-Boat Network et en utilisant le bouton « Pair » (Jumeler) sur la tête de commande du moteur de pêche à la traîne.



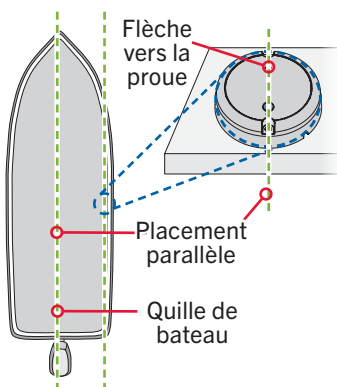
6 JUMELER UNE TÉLÉCOMMANDE AU MOTEUR

La microtélécommande est déjà jumelée au moteur de pêche à la traîne. Dans le cas contraire, utilisez le bouton « Pair » (Jumeler) sur la tête de commande du moteur de pêche à la traîne. Une télécommande sans fil de navigation GPS avancée complète est offerte en tant qu'accessoire pour l'Ultrex.



7 INSTALLER LE CAPTEUR DE CAP

Le capteur de cap est livré avec certains modèles Ultrex. Le capteur de cap Minn Kota fournit de l'information sur le cap du bateau aux moteurs de pêche à la traîne Minn Kota avec système de navigation GPS avancée et technologie sans fil Bluetooth®. Il contient une boussole qui détecte le cap du bateau, que le système utilise pour les fonctions de navigation telles que Spot-Lock Jog.



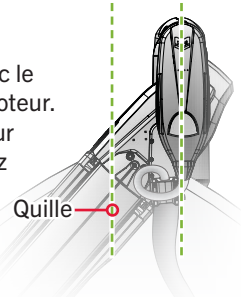
8 ÉTALONNER LE CAPTEUR DE CAP

Commencez l'étalonnage du capteur de cap avec l'application One-Boat Network®. La boussole du capteur de cap est calibrée lorsque le bateau est sur l'eau et le processus d'étalonnage exige de conduire le bateau pour lui faire effectuer deux cercles complets.



9 CAPTEUR DE CAP DÉCALÉ

Le moteur de pêche à la traîne est livré avec le décalage de cap parallèle au support du moteur. Pour un contrôle adéquat, tournez le moteur parallèlement à la quille du bateau et réglez le décalage de cap. Enregistrez le décalage du cap avec l'application One-Boat Network.



Balayez pour afficher des renseignements supplémentaires sur Ultrex, y compris de la documentation, des vidéos et des ressources en ligne.