

**iGrade™ og kørt afstand (serienr.
PCXL01C eller D)**



JOHN DEERE

BETJENINGSVEJLEDNING

**iGrade™ og kørt afstand
(serienr. PCXL01C eller D)**

OMPFP22847 UDGAVE J5 (DANISH)

John Deere Ag Management Solutions

Introduktion

Forord

VI TAKKER DIG for bestillingen af dit nye John Deere-produkt.

LÆS DENNE BETJENINGSVEJLEDNING grundigt for at blive fortrolig med, hvordan produktet betjenes og vedligeholdes korrekt. Manglende overholdelse kan medføre kvæstelser eller skader på udstyret. Denne betjeningsvejledning og sikkerhedsskiltene på maskinen foreligger eventuelt også på andre sprog. Se www.techpubs.deere.com (Ag & Turf/JDPS), www.johndeereotechinfo.com (C&F) eller John Deere forhandleren for at bestille.

DENNE BETJENINGSVEJLEDNING SKAL BETRAGTES som et fast tilbehør til dit produkt og bør derfor følge med produktet, hvis det videresælges.

MÅLENE i denne betjeningsvejledning angives i både metriske enheder og de tilsvarende gængse amerikanske enheder. Brug kun korrekte reservedele, bolte og fastgørelsesdele. Visse fastgørelsesdele kræver en bestemt skruenøgle med metriske måleenheder eller tommer.

Betegnelserne VENSTRE OG HØJRE angives i forhold til produktet eller redskabets fremadgående kørselsretning.

SKRIV PRODUKTIDENTIFIKATIONSNUMRE (PIN) i afsnittet Specifikation eller produktnumre. Sørg for at notere alle numre, så det er muligt at spore produktet, hvis det skulle blive stjålet. PIN-information er nyttig ved bestilling af reservedele. Gem identifikationsnumrene på et sikkert sted, der ikke er i produktet.

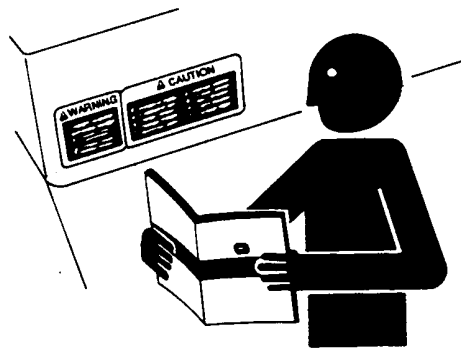
GARANTI ydes som en del af John Deeres supportprogram til kunder, der fører og vedligeholder deres udstyr i henhold til anvisningerne i denne betjeningsvejledning. Garantien er forklaret på garantibeviset eller erklæringen, som du skulle have modtaget på købstidspunktet.

Denne garanti sikrer dig, at John Deere vil godtgøre produkterne, hvis der opstår defekter inden for garantiperioden. Under visse omstændigheder vil John Deere også yde forbedringer i marken, ofte uden vederlag, selv hvis produktets garanti er udløbet. Hvis udstyret misbruges eller modificeres således, at dets ydelse går ud over de originale fabriksspecifikationer, vil garantien blive annulleret, og forbedringer hos kunden kan blive afslået.

Hvis du ikke er den første ejer af dette produkt, er det i din egen interesse at rette henvendelse til den lokale John Deere forhandler og oplyse dem om den pågældende maskines serienummer. På den måde kan John Deere bedre informere dig om problemer eller produktforbedringer.

DX,IFC5E-74-08SEP25

John Deere står til tjeneste for dig



TS201—UN—15APR13

KUNDETILFREDSHED er vigtig for John Deere.

Vores forhandlere bestræber sig på at give dig hurtige, effektive reservedele og service:

- Vedligeholdelse og reservedele til at understøtte dit udstyr.
- Uddannede serviceteknikere og det nødvendige diagnosticerings- og reparationsværktøj til eftersyn af dit udstyr.
- **John Deere reservedele, reparationstjenester og oplysninger om vedligeholdelse eller reparation er tilgængelige. Du kan finde flere oplysninger på www.techpubs.deere.com**

DX,IFC,JDS-74-30SEP25

John Deeres boghandel omfattende teknisk information

Produktets funktionsmåder er muligvis ikke fuldt ud repræsenteret i dette dokument, da der kan forekomme produktændringer efter trykningens påbegyndelse. Læs den seneste betjeningsvejledning inden anvendelse. En kopi kan anskaffes via forhandleren eller techpubs.deere.com.

CZ76372,000071F-74-04AUG25

Indhold

	Side		Side
Sikkerhed		StarFire™-antenne til globalt satellitbaseret navigationssystem (GNSS) (anbefalet)	40-1
Overhold sikkerhedsinstruktionerne	05-1	Chokerringsantenne (valgfri)	40-1
Forstå signalordene	05-1	Display	40-1
Overholdelse af sikkerhedsinstruktioner	05-1	UCC2-tildelingskontroller	40-2
Gør vedligeholdelsen sikker	05-2	Udligningsventil	40-2
Rigtig brug af trin og håndtag	05-2	Ekstern ventil	40-2
Sikker håndtering af elektroniske komponenter og holdere	05-2	Enhed	
Korrekt brug af den elektroniske skærm	05-3	Meddelelsesdefinition	50-1
Sikker betjening af styringssystemer	05-3	Hardware til fjernbetjeningens serieport	50-1
Korrekt anvendelse af sikkerhedssele	05-3	Kørt afstand for nederste drivanordning	50-1
Betjen redskabsautomatiseringssystemer på sikker vis	05-4	Redskabet med førerplatform	50-2
Undgå kontakt med højtryksvæske	05-4	Opsætning—Udstyr	
Oplysninger om lovgivning og overholdelse af regler		Tilslutning af redskab	60A-1
Identificering af datakoden	20-1	Justering af hydraulikudtag (SCV)	60A-1
Den Eurasiske Økonomiske Union – EAC	20-1	Justering af udligningsventil	60A-4
EU-konformitetserklæring	20-2	Opsætning af basisstation	60A-5
UK-overensstemmelseserklæring	20-3	Opsætning af GPS-modtager	60A-7
Systemoversigt - iGrade™		Optimering af terrænkompensationsmodul (TCM)	60A-8
Funktionsprincipper—iGrade™	30A-1	Kalibrering af terrænkompensationsmodul (TCM)	60A-9
Nivelleringskontrol	30A-1	Opsætning—UCC2-tildelingskontroller	
Planeringsstyring	30A-1	Oversigt over opsætningsguide	60B-1
Fjernbetjening	30A-2	Serieporte	60B-1
Udgangspunkt	30A-2	Siden Opsæt kørsel	60B-2
Satellitinformation—VDOP	30A-3	Opsætning—iGrade™	
Overfladekort	30A-3	GPS-forskydninger	60C-1
Systemoversigt - Kørt afstand		Konfiguration af SCV	60C-2
Funktionsprincipper—Kørt afstand	30B-1	Manuel SCV-kalibrering	60C-3
Parallele linjer	30B-1	Overflade	60C-4
Hegnstolpe	30B-1	Højdeforskydning	60C-9
Kortnet	30B-1	Redigering af reguleringsfølsomhed	60C-9
Plotmønster	30B-2	Belastningsbegrænsning	60C-10
Satellitinformation—PDOP	30B-2	Redigering af belastningsbegrænsningsfølsomhed	60C-11
Systemoversigt		Maks. snit	60C-11
Krav	30C-1	Opsætning—Kørt afstand	
Gå til Tildelingskontroller-siderne	30C-1	Udstyrsforskydninger	60D-1
Gå til StarFire-siderne	30C-2	Kørselsmønster	60D-2
Indtastning af aktiveringskode	30C-3	Kørselskommando	60D-8
Udskiftning af Sletbart programmerbart læselager (EPROM)	30C-3	Kørselsdokumentation	60D-11
Maskinens kompatibilitet	30C-3	Aktivering af filserver	60D-12
Oversigt over komponenter		Kalibrering af udstyrsforskydning	60D-13
StarFire™ modtager	40-1	Test af kørselshandling	60D-13
		Kalibrering af udstyrsforsinkelse	60D-14

Fortsættes på næste side

Originale instruktioner. Alle informationer, illustrationer og specifikationer i denne manual er baseret på de senest tilgængelige informationer på udgivelsestidspunktet. Ret til ændringer forbeholdes til enhver tid og uden varsel.

COPYRIGHT © 2025
DEERE & COMPANY
Moline, Illinois
All rights reserved.
Previous Editions
Copyright © 2022

Side

Brug af

Aktivering af automatisk funktion	70-1
Frakobling og deaktivering af redskabsautomatisering	70-1
SCV-kommandokontrol	70-2
Fanen Status	70-2
Betjening af kørt afstand	70-2
Betjening af iGrade™—Planeringsstyring og fjernbetjening	70-3
Betjening af iGrade™—Nivelleringskontrol	70-4

Fejlsøgning

Nulstilling af UCC2 Tildelingskontroller	80-1
Status- og udgangskoder	80-1
Fejlsøgning—System for kørt afstand	80-3
Fejlsøgning—iGrade™-system	80-3
Fejlsøgning—Maskine	80-6
Ekstern ventil	80-7
Dataoprydning	80-8
Oprydning på ISOBUS VT	80-8
Fejlsøgning—Status for kørt afstand	80-9
Fejlsøgning—iGrade™-status	80-9
Fejlsøgning—Indstillingspunkter	80-9
Fejlsøgning—Maks. snit	80-10
Fejlsøgning—Belastningsbegrænsning	80-10
Fejlsøgning—Fjernbetjening	80-12
Hardware/software	80-12
Input-/outputaflæsninger	80-13
Timer	80-15
SCV-fejlfinding	80-15

Vedligeholdelse

Tjekliste for sæsonstart	100-1
Daglig tjekliste	100-1
Checkliste for sæsonafslutning	100-1

Sikkerhed

Overhold sikkerhedsinstruktionerne



T81389—UN—28JUN13

Dette er en advarselstrekant. Når du ser den på din maskine eller i denne bog, skal du være på vagt over for risiko for personskade.

Følg de anbefalede sikkerhedsregler og vejledningen i sikker brug.

DX,ALERT-74-29SEP98

Forstå signalordene

⚠ FARE

⚠ ADVARSEL

⚠ PAS PÅ

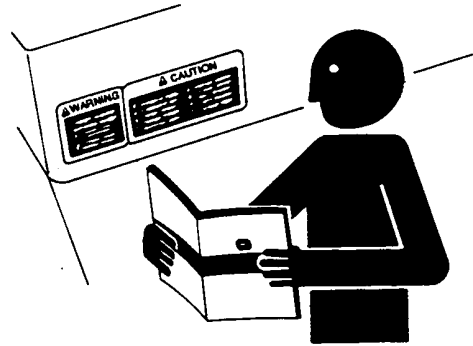
TS187—74—30SEP88

Signalordene—FARE, ADVARSEL og PAS PÅ—bruges sammen med advarselstrekanten. FARE advarer om de alvorligste sikkerhedsrisici.

FARE eller ADVARSEL-skilte sidder tæt ved de farlige steder. Generelle sikkerhedsregler findes på PAS PÅ-skiltene. PAS PÅ bruges i denne bog også til at fremhæve sikkerhedsinstruktioner.

DX,SIGNAL-74-03MAR93

Overholdelse af sikkerhedsinstruktioner



TS201—UN—15APR13

Læs omhyggeligt alle sikkerhedsanvisninger i denne bog og alle advarselsskilte på maskinen. Hold advarselsskiltene i god stand. Udskift manglende eller defekte advarselsskilte. Vær sikker på, at nyt udstyr, nye komponenter og reservedele er forsynet med de nyeste sikkerheds- og advarselsskilte. Nye advarselsskilte kan anskaffes gennem John Deere forhandleren.

Der kan foreligge yderligere sikkerhedsinformation vedrørende dele og komponenter fra andre leverandører, som ikke er gengivet i denne betjeningsvejledning.

Sæt dig ind i maskinens betjening og den korrekte brug af styringen. Lad aldrig nogen betjene maskinen uden grundig instruktion.

Hold maskinen i god driftstand. Uautoriserede modifikationer på maskinen kan begrænse funktionen og/eller sikkerheden samt maskinens levetid.

Kontakt John Deere forhandleren, hvis der er emner i denne håndbog, du ikke forstår.

DX,READ-74-01AUG22

Gør vedligeholdelsen sikker



TS218—UN—23AUG88

Vær fortrolig med fremgangsmåden, før et arbejde begyndes. Hold arbejdsstedet rent og tørt.

Forsøg aldrig at smøre, vedligeholde eller justere maskinen, mens den er i bevægelse. Hold hænder, fødder og tøjet væk fra arbejdende dele. Frakobl alle drev, og bevæg alle håndtag for at fjerne trykket. Sænk udstyr til jorden. Stop motoren. Fjern nøglen. Lad maskinen køle af.

Klods sikkert og solidt op under udstyr og komponenter, som skal hæves for at få arbejdet udført.

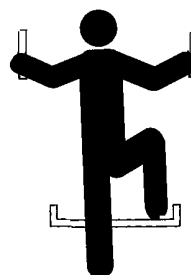
Hold alle dele i god stand og korrekt monterede. Ret skader med det samme. Udskift slidte eller brækkede dele. Fjern alle sammenpakninger af fedt, olie eller snavs.

På selvkørende maskiner tages batteristekablets polsko af minuspolen, før der arbejdes på el-anlægget eller svejses på maskinen.

På bugserede redskaber adskilles koble kabler til traktoren, før der arbejdes på elsystemets dele eller svejses på redskabet.

DX,SERV-74-17FEB99

Rigtig brug af trin og håndtag



T133468—UN—15APR13

Undgå styrt ved at stige forlæns af og på maskinen. Bevar 3-punkts kontakt med trin, håndtag og gelændere.

Vær særlig forsigtig, hvis mudder, sne eller fugt gør forholdene glatte. Hold trinene rene og fri af fedt eller olie. Spring aldrig ned fra maskinen. Stig aldrig af eller på en maskine, der er i bevægelse.

DX,WW,MOUNT-74-12OCT11

Sikker håndtering af elektroniske komponenter og holdere



TS249—UN—23AUG88

Fald under på- og afmontering af elektroniske komponenter på udstyret kan medføre alvorlige skader. Anvend en stige eller en platform for at få nem adgang til hvert monteringsområde. Sørg for at have solidt fodfæste og noget at holde fat i. Komponenterne må ikke på- og afmonteres under våde forhold, eller hvis det fryser.

Hvis en RTK-basisstation skal monteres eller efterses på en mast eller et andet højt punkt, skal dette arbejde udføres af en person, der er autoriseret til at klatre.

Hvis en GPS-antenne skal monteres eller efterses på et redskab, skal der bruges forsvarlige løfteteknikker og bæres passende beskyttelsesudstyr. Antennen er tung og kan være svær at håndtere. Hvis monteringsområdet ikke kan nås fra jorden eller via en serviceplatform, skal der være to personer om arbejdet.

DX,WW,RECEIVER-74-24AUG10

Korrekt brug af den elektroniske skærm

Elektroniske skærme er sekundære enheder, som er tiltænkt som en hjælp for føreren til at udføre arbejdet på marken, forøge komforten og til underholdning. Skærmene tilbyder et bredt spektrum af funktioner, de kan anvendes til mange forskellige maskinsystemapplikationer og sammen med andre sekundære enheder så som mobile elektroniske enheder.

En sekundær enhed er enhver enhed, som ikke er påkrævet i forbindelse med din maskines primære anvendelsesformål. Maskinføreren har altid ansvaret for sikker betjening og kontrol over maskinen.

For at undgå at komme til skade under arbejdet med maskinen:

- Placer skærmen i henhold til monteringsvejledningen. Kontrollér at enheden er monteret korrekt og ikke begrænser førerens udsyn eller maskinens betjeningslementer.
- Skærmen må aldrig være et distraherende element. Vær agtpågivende. Vær opmærksom på både maskine og omgivelser.
- Foretag aldrig ændringer til indstillinger og gå aldrig ind på funktioner, der kræver længerevarende brug af displayets kontrolenheder, mens maskinen er i bevægelse. Stands maskinen et sikkert sted og stil den i parkeringsposition inden sådanne funktioner udføres.
- Stil aldrig styrken så højt, at du ikke kan høre trafik eller udrykningskøretøjer udenfor.

Visse af displayets funktioner kan være deaktiveret for at fremme sikker betjening, medmindre maskinens bevægelse er begrænset, og/eller den er stillet i parkeringsposition. Det kan være i strid med den gældende lov, hvis denne sikkerhedsforanstaltning ignoreres, og kan forårsage skader, alvorlige kvæstelser eller ulykker med dødelig udgang.

Benyt kun displayets tilgængelige funktionsevne når forholdende tillader sikker brug i henhold til de medfølgende instruktioner. Sørg altid for at færdselsreglerne, nationale og regionale bestemmelser overholdes, når en sekundær enhed anvendes.

DX,ELEC,DISPLAY-74-13JAN15

Sikker betjening af styringssystemer

Brug ikke styresystemer på offentlige veje. Styresystemer skal altid være slået FRA (deaktiveret) inden udkørsel på offentlig vej. Forsøg aldrig at slå et styresystem TIL (aktivere) under transport på offentlig vej.

Styresystemer er beregnet til at hjælpe føreren med at udføre markarbejdet på en mere effektiv måde. Maskinføreren har altid ansvaret for, hvor maskinen

kører. Styringssystemer detekterer og forhindrer ikke automatisk sammenstød med forhindringer eller andre maskiner.

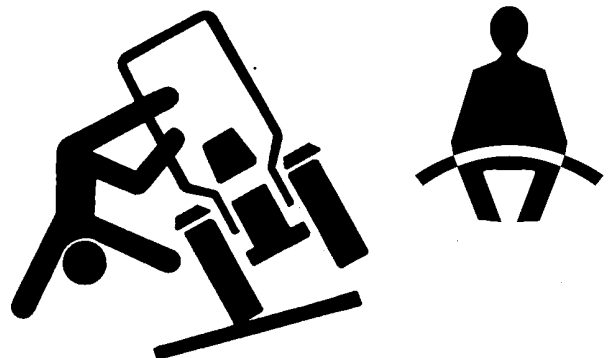
Styringssystemer omfatter alle applikationer, der automatiserer styring af maskinen. Dette omfatter, men er muligvis ikke begrænset til, AutoTrac, iTEC, AutoTrac vendeautomatisering, AutoTrac redskabsstyring (passiv), AutoTrac Universal, AutoTrac Controller, AutoTrac RowSense og John Deere Machine Sync.

Sådan undgås det, at føreren eller andre tilstedeværende kommer til skade:

- Stig aldrig på eller af en maskine i bevægelse.
- Se efter, at opsætning af maskinen, redskabet og styringssystemet er korrekt.
 - Såfremt iTEC, AutoTrac vendeautomatisering eller AutoTrac redskabsstyring (passiv) anvendes, skal du kontrollere, at der er defineret nøjagtige grænser.
 - Såfremt John Deere Machine Sync anvendes, skal du kontrollere, at knastfølgerens hjem-punkt er kalibreret med tilstrækkelig plads mellem maskinerne.
- Vær vågen og opmærksom på omgivelserne.
- Overtag kontrollen af rattet, hvis det skønnes nødvendigt, for at undgå farer på marken, eller tilskuere, udstyr og andre forhindringer.
- Stands arbejdet, hvis dårlig sigtbarhed hindrer evnen til at betjene maskinen eller til at se mennesker eller forhindringer i maskinens bane.
- Overvej markforhold, sigtbarhed og maskinkonfiguration, når maskinhastigheden vælges.

AL70325,000048F-74-24AUG23

Korrekt anvendelse af sikkerhedssele



TS1729—UN—24MAY13

Undgå knusning eller livsfarlige ulykker, hvis maskinen vælter.

Denne maskine er udstyret med en styrtbøjle (ROPS). BRUG sikkerhedssele under anvendelse af styrtbøjle.

- Hold i låsepalen og træk sikkerhedsselen hen over kroppen.
- Sæt låsepalen ind i spændet. Lyt efter et klik.
- Træk i sikkerhedsselens låsepal for at kontrollere, om selen ordentligt fastgjort.
- Læg sikkerhedsselen hen over hofterne.

Udskift hele sikkerhedsselen, hvis fastgørelsesdele, spænde, sele eller tilbagetrækning viser tegn på beskadigelse.

Efterse sikkerhedssele og monteringsdele mindst en gang om året. Se efter løst isenkram og beskadigelse af selen, såsom hak, trevler, kraftig eller usædvanlig slitage, eller opkradsning. Udskift kun med reserv—edele, der overholder maskinens specifikationer.

DX,ROPS1-74-22AUG13

Betjen redskabsautomatiseringssystemer på sikker vis



PC13793—UN—25MAY11

Brug ikke redskabsautomatiseringssystemer på offentlige veje. Redskabsautomatiseringssystemer skal altid være slået FRA (deaktiveret) inden udkørsel på offentlig vej. Forsøg aldrig at slå et redskabsautomatiseringssystem TIL (aktivere det) under transport på offentlig vej.

Redskabsautomatiseringssystemer er beregnet til at hjælpe maskinføreren med at udføre markarbejdet på en mere effektiv måde. Maskinføreren har altid ansvaret for, hvor maskinen kører.

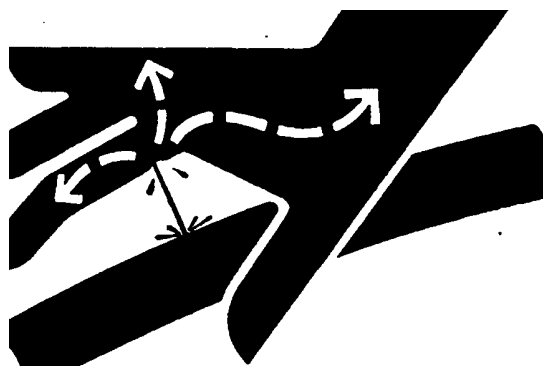
Redskabsautomatiseringssystemer omfatter enhver anvendelse, der automatiserer et redskabs bevægelse. Dette inkluderer, men er ikke begrænset til iGrade og Aktiv redskabsstyring.

Sådan undgås det, at føreren eller andre tilstedeværende kommer til skade:

- Bekræft at opsætning af maskine, redskab og automatiseringssystemer er korrekt.
- Vær vågen og opmærksom på omgivelserne.
- Overtag kontrollen af maskinen når det skønnes nødvendigt, for at undgå farer på marken, eller tilskuere, udstyr og andre forhindringer.
- Stands arbejdet, hvis dårlig sigtbarhed hindrer evnen til at betjene maskinen eller til at se mennesker eller forhindringer i maskinens bane.

CF86321,0000366-74-05AUG25

Undgå kontakt med højtryksvæske



X9811—UN—23AUG88

Kontrollér hydraulikslangerne regelmæssigt – mindst en gang om året – for lækage, snit, revner, slitage, blister, tæring, åbne ledninger eller andre tegn på slid eller beskadigelse.

Udskift slidt eller beskadiget slangeenheder med det samme med godkendte John Deere reservedele.

Væske, som sprøjter ud under tryk, kan trænge ind under huden og medføre alvorlige kvæstelser.

Undgå denne fare ved at udligne trykket, før hydraulikrør og -slanger frakobles. Stram alle forbindelser, før systemet sættes under tryk.

Søg efter utætheder med et stykke pap. Beskyt hænder og krop mod højtryksvæske.

Ved uheld skal der øjeblikkeligt søges lægehjælp. Væske, der er trængt ind under huden, skal fjernes kirurgisk inden for et par timer for at undgå koldbrand. Læger uden kendskab til denne type kvæstelser bør kontakte en specialist. Man kan få yderligere information på engelsk ved at kontakte Deere & Company Medical Department, Moline, Illinois, USA, på telefon 1-800-822-8262 eller +1 309-748-5636.

DX,FLUID-74-12OCT11

Oplysninger om lovgivning og overholdelse af regler

Identificering af datokoden



PC28647—UN—07FEB22

Eksempel på produktmærkat

DATE CODE YY WW
B C

PC17574—UN—16AUG13

Eksempel på datokode

A—Datokode (produktionsdato)

Oplysninger om produkter, der forsynet med overensstemmelsesmærke fra medlemsstaterne i Den Eurasiske Økonomiske Union

Producent: Deere & Company
Moline, Illinois, USA

Universal CAN-tildelingskontroller

Model: John Deere tildelingskontroller

Produceret i USA

Navn og adresse på den bemyndigede repræsentant i
Den Eurasiske Økonomiske Union:

Aktieselskab "John Deere Rus"

Adresse: 142050, Rusland, Moskva-regionen,
Domodedovo-distriktet, Domodedovo, mikrodistriktet
Beliye Stolbi,

vladenye "Warehouse 104," Building 2.

EAC

PC20044—UN—30SEP14
CT47125,00011A7-74-05AUG25

B—Sidste to tal for produktionsår

C—Ugenummer for kalenderåret for produktionen

Brug datokoden (A) på produktmærkaten til at identificere produktionsdatoen. "YY" angiver de to sidste cifre i produktionsåret (B). "WW" angiver ugenummeret i produktionskalenderåret (C).

BEMÆRK: Nummeret, der angiver produktionsugen, vil være mellem 01 og 53.

Datokode		
YY	De sidste to cifre i produktionsåret	For eksempel: 16= 2016 17= 2017 18= 2018
WW	Ugenummer i produktionskalenderår	For eksempel: 01, 02, 03-53

RW00482,00007B7-74-08FEB22

Den Eurasiske Økonomiske Union – EAC

Den Eurasiske Økonomiske Union - EAC

EU-konformitetserklæring

Deere & Company
Moline, Illinois, USA

Undertegnede erklærer herved, at:

Produkt: Universel CAN-styreenhed 2, tildelingskontroller, tildelingskontroller 1100, tildelingskontroller 1120

Model(ler): XL01, XL02

opfylder alle relevante bestemmelser og væsentlige krav i følgende direktiver:

DIREKTIV	NUMMER	CERTIFICERINGSMETODE
EMC-direktiv	2014/30/EF	Tillæg II i direktivet

Dette produkt er i overensstemmelse med følgende standarder og/eller andre normative dokumenter:

EN 55032: 2012/AC: 2013

EN 55024: 2010

EN ISO 14982: 2009

Navn og adresse på den person i EU, der er autoriseret til udarbejdelse af den tekniske konstruktionsfil:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG

Kundesupport

Impexstraße 3

D-69190 Walldorf

EUConformity@JohnDeere.com

Overensstemmelseserklæringen er udstedt alene under fabrikantens ansvar.

Udstedelsessted: Urbandale, IA, USA

Udstedelsesdato: 12. april 2021

Produktionsenhed: Deere & Company, Moline, IL 61265, USA

Navn: Scott Torgerson

Titel: Leveringsleder for elektronisk hardware



DXCE01—UN—28APR09
CT47125,000115A-74-22OCT21

UK-overensstemmelseserklæring

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Undertegnede erklærer herved, at:

Produkt: Universel CAN-styreenhed, tildelingskontroller 1100, tildelingskontroller 1120

Model(ler): XL01, XL02

opfylder alle relevante bestemmelser og væsentlige krav i følgende direktiver:

DIREKTIV	NUMMER	CERTIFICERINGSMETODE
Forordning om elektromagnetisk kompatibilitet	S.I. 2016/1091	Tidsplan 2, modul A

Dette produkt er i overensstemmelse med følgende standarder og/eller andre normative dokumenter:

EN 55032:2012/AC:2013

EN ISO 14982:2009

EN 55024:2010

Navn og adresse på den person i EU, der er autoriseret til udarbejdelse af den tekniske konstruktionsfil:

John Deere Ltd
Harby Road
Langar (Langar)
Nottinghamshire
NG13 9HT
EUConformity@JohnDeere.com

Overensstemmelseserklæringen er udstedt alene under fabrikantens ansvar.

Udstedelsessted: Urbandale, IA, USA

Udstedelsesdato: 12. april 2021

Produktionsenhed: Deere & Company, Moline, IL 61265, USA

Navn: Scott Torgerson

Titel: Leveringsleder for elektronisk hardware

Importør af Ag & Turf-produkter: John Deere Ltd - Harby
Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT,
Storbritannien

Importør af skovbrugsprodukter: John Deere Forestry
Ltd - Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria,
CA6 4NW, Storbritannien

Byggeriimportør: Wirtgen Limited, Wirtgen Group
House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Notts.
NG24 2UA, Storbritannien

UK
CA

APY46000—UN—25AUG21
CT47125,000115B-74-22OCT21

Systemoversigt - iGrade™

Funktionsprincipper—iGrade™

iGrade™ er et aktivt højdereguleringssystem, der bruger SCV'er til at styre redskabshøjden baseret på højdedata fra det globale positioneringssystem (GPS).

iGrade™ udnytter bredde- og længdegradspositionen fra StarFire™-modtagere til at opnå et planerings- eller højdepunkt. Opsætningen er afgørende, for at funktionen fungerer korrekt.

iGrade™ har tre overfladefunktioner:

- Nivelleringskontrol
- Planeringsstyring
- Fjernbetjening

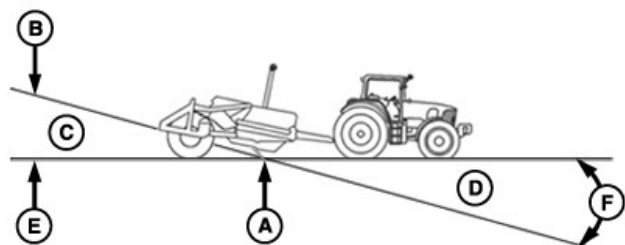
(Se den specifikke overfladetilstand for yderligere oplysninger).

Tværfald

Hvis skraberer er i stand til det, kan der bruges tværfald ud over overfladetilstanden. Brug af tværfald muliggør kontrol af skraberbladets position og rullevinkel, hvilket resulterer i et renere og mere præcist snit. Tværfald er typisk nødvendigt, når der skal laves grøfter, laves kronede overflader, eller når der skræbes vinkelret på faldretningen på en planering.

RW00482,00007B9-74-12JUN19

Nivelleringskontrol



PC22266—UN—15MAR16

- A—Udgangspunkt
B—Ønsket planering eller nivellering
C—Område fyldt (snavs tilføjet)
D—Skærepunkt (snavs fjernet)
E—Startpunkt for planering eller nivellering
F—Skråning %

Nivelleringskontrol bruges ofte til at lave følgespor eller enkle grøfter. Nivelleringskontrollen styrer automatisk skraberer til en defineret hældning over en GPS-afstand. Nivellering kan defineres af hældningsberegneren eller af føreren, der går ind på en skråning, retning og et udgangspunkt (A).

Udgangspunktet er en placering på jorden, der er i absolut højde for den ønskede planering eller nivellering (B). Udgangspunktet er en referenceplacering, der

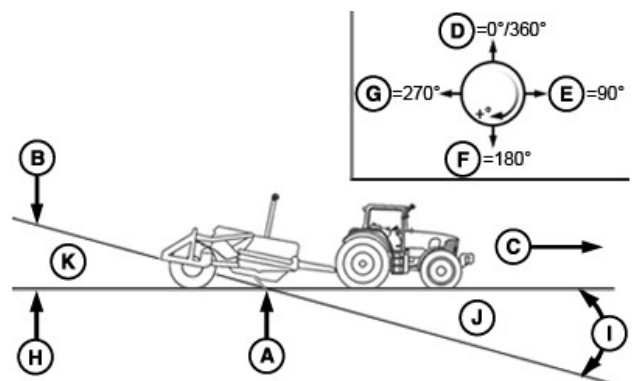
bruges til at sammenligne absolut højde vs. højde beregnet af iGrade™.

(Se Udgangspunkt for yderligere oplysninger).

Systemet fylder (C) eller skærer (D) automatisk under kørsel op eller ned ad bakke baseret på den tilbagelagte afstand.

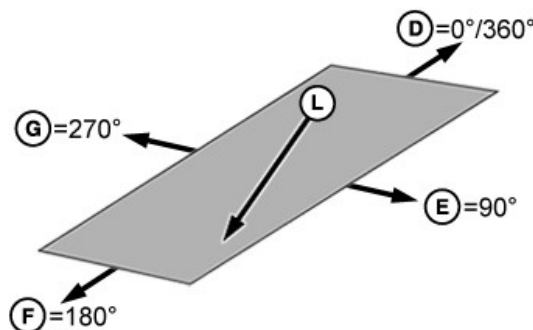
RW00482,00007BD-74-18JUN19

Planeringsstyring



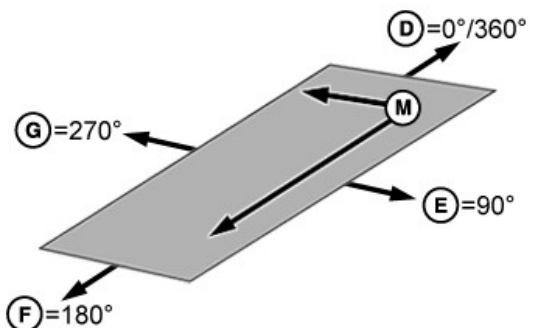
PC21009—UN—23MAR15

Hældningsretning



PC21010—UN—23MAR15

Enkelt skråning



PC21011—UN—27MAR15

Dobbelt skråning

- A—Udgangspunkt
B—Ønsket planering eller nivellering
C—Hældningsretning
D—Nord = 0°/360°
E—Øst = 90°
F—Syd = 180°
G—Vest = 270°

- H**—Startpunkt for planering eller nivellering
I—Hældningsprocent
J—Skærepunkt (snavs fjernet)
K—Område fyldt (snavs tilføjet)
L—Udgangspunkt med enkelt skråning (kørsel ned ad skråning 160°)
M—Udgangspunkt med dobbelt skråning (kørsel ned ad skråning G og kørsel ned ad skråning F)

Planeringsstyring styrer automatisk skraberen til at skære til en defineret planering. Definerede planeringer kan være planeringer med en enkelt skråning eller en dobbelt skråning. Planeringer kan defineres af planeringsberegneren eller af føreren, der går ind på en skråning, retning og et udgangspunkt (A).

Udgangspunktet er en placering på jorden, der er i absolut højde for den ønskede planering eller nivellering (B). Udgangspunktet er en referenceplacering, der bruges til at sammenligne absolut højde vs. højde beregnet af iGrade™.

(Se Udgangspunkt for yderligere oplysninger).

Hældningsretningen (C) beregnes ud fra GPS-retningen i forhold til stik nord (D) og den nedadgående retning. Nord svarer til en retning på 0° eller 360°. iGrade™ har mulighed for at indstille fem uafhængige planeringer, der kan vælges under drift. Hver af de 5 planeringer kan konfigureres til at have et brugerdefineret navn på op til 19 tegn. En almindelig markdrift, der kræver flere planeringer, er, når materialet fjernes for at oprette en planeringsprofil og overføres for at udfylde en anden planeringsprofil.

Planeringsberegneren kan oprette en planering, der passer bedst, baseret på registrerede højdedata. Når alle data er indsamlet, oprettes en planering, der passer bedst.

RW00482,00007BE-74-15DEC21

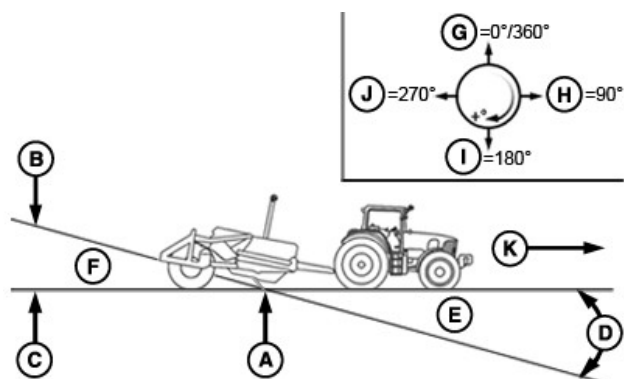
Fjernbetjening

Tredjepartssoftware kan oprette forbindelse til tildelingskontroller ved hjælp af en serieforbindelse og driftsspecifikke meddelelsesprotokoller. Denne funktionalitet bruges sammen med yderligere softwarepakker, der giver mulighed for f.eks. kortlægning af snitning og fyldning. Når der er etableret en serieforbindelse, kan tredjepartssoftwaren sende sætpunktkommandoer til tildelingskontroller og automatisk styre højden på et redskab. Denne tildelingskontroller er også i stand til at videregive GPS-data til tredjepartssoftwaren ved hjælp af serieporten.

(Yderligere detaljer kan fås hos John Deere-forhandleren).

RW00482,00007BF-74-04JUN19

Udgangspunkt



PC21104—UN—21APR15



PC23060—UN—19SEP16

Aftapning i eksisterende grøft



PC23061—UN—19SEP16

Aftapning væk fra eksisterende vej

- A**—Udgangspunkt
B—Ønsket planering eller nivellering
C—Startpunkt for planering eller nivellering
D—Skråning %
E—Skærepunkt (snavs fjernet)
F—Område fyldt (snavs tilføjet)
G—Nord = 0°/360°
H—Øst = 90°
I—Syd = 180°
J—Vest = 270°
K—Hældningsretning (grader)
L—Eksisterende grøft
M—Eksisterende vej

Et udgangspunkt (A) er et sted på marken i en højde, der ikke kræver fjernelse eller tilføjelse af materiale for at være på den ønskede planering eller nivellering (B). Udgangspunkter skal identificeres med landmålerstok eller markører, så skaberne kan vende tilbage til systemvalidering og for at kunne nulstille udgangspunktet for planeringen eller nivelleringen. Systemvalidering og nulstilling af udgangspunkt for planering eller nivellering er nødvendig på grund af normal GPS-retning.

Placeringen af udgangspunktet varierer efter markdesign. Eksempler til bestemmelse af udgangspunkt:

- Resultater fra brug af planeringsberegner

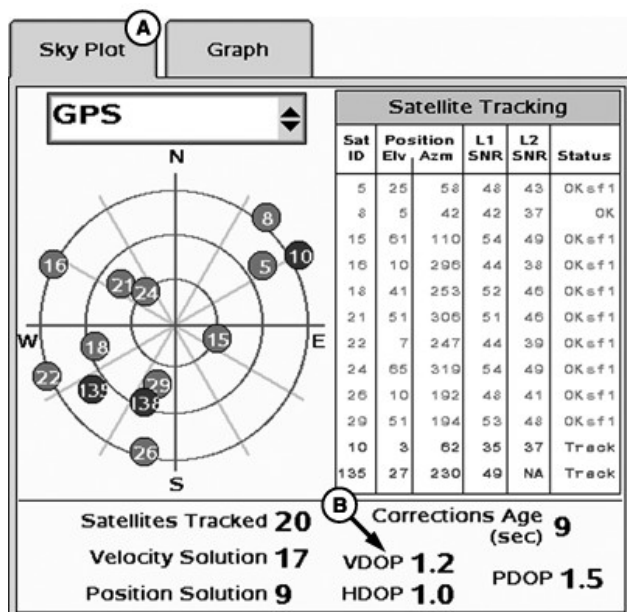
- Hvor skråningen aftappes i den eksisterende grøft (L)
- Hvor skråningen aftappes væk fra den eksisterende vej (M)

RW00482,00008A3-74-11JUN19

Satellitinformation—VDOP

iGrade™ afhænger af satellitter, der sender GPS-signaler. VDOP (Vertical Dilution of Precision) er en indikator for GPS-satellitdækningen hos modtageren. En lavere VDOP-værdi indikerer en bedre satellitdækning til beregning af lodret position. Før du finjusterer eller justerer iGrade™, skal du bekræfte, at VDOP-værdien er under 1,6. Justeringer foretaget, når VDOP-værdien er over 1,6, er upræcise og skal justeres igen.

1. Gå til StarFire™-siderne.



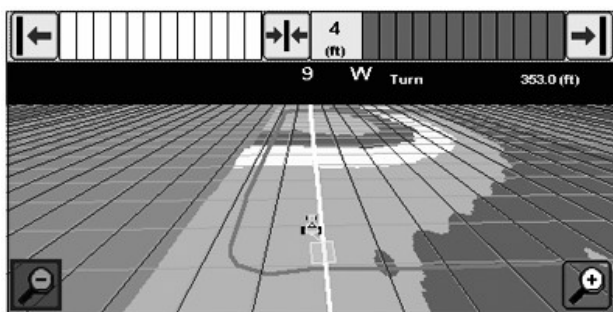
PC27052—UN—26APR19

A—Fanen Himmelvisning
B—VDOP

2. Vælg fanen Himmelplot (A).
3. Bekræft, at VDOP (B) er under 1,6.

RW00482,00008A6-74-04JUN19

Overfladekort



PC20994—UN—19MAR15

Topografikort

BEMÆRK: Den nemmeste metode er at bruge Skærmopsætning til at konfigurere skærmens køresider til specifikke driftsopgaver.

(Se skærmens betjeningsvejledning for yderligere oplysninger).

Topografi- og højdekort giver et visuelt billede af terrænet for et specifikt område. Disse kort kan bruges som reference for flytning af materiale fra højere områder til lavere områder, før der dannes en planering. Når en grænse er defineret, og en undersøgelse er oprettet, kan der genereres et kort som papirreference eller som et baggrundslag vist på skærmen.

BEMÆRK: Højdekort bruger en femfarvet kortforklaring. Min. og maks. højdepunkter bestemmer tærsklen. Forskellen mellem min. og maks. højde beregnes, og højdebåndene bliver jævnt fordelt mellem fem farver.

- Blå = maks. højdepunkt
- Komponentkontrol
- J
- Orange
- Rød = min. højdepunkt

Tilgængelige kilder til at få højdeoplysninger:

- Surface Water Pro™ Plus-undersøgelse (Se Betjeningsvejledningen til Surface Water Pro™ for yderligere oplysninger).
- Dokumentationens højdelag
Skærmen registrerer højdeoplysninger, når den dokumenterer en produkttildeling eller en funktion i form af f.eks. plantning, afgrøde høst eller jordbearbejdning. APEX™ er i stand til at oprette et højdekort som et baggrundskort.
(Se hjælpefilerne til APEX™ for yderligere oplysninger).
- GSDNet (kun tilgængelig i USA)

GSDNet kræver, at grænsens og dokumentationens højdelag for området kortlægges. GSDNet tilbyder følgende kort:

- Kort over højdedata
- Digitalt højdekort
- Aftapningskort
- Fordybningskort
- Landmåler

Kommercielle landmålere er en kilde til højdekort og -data. En landmåler kan levere data som shapefiler eller CSV-filer, der kan importeres til APEX™.

RW00482,00008A4-74-24JUN19

Systemoversigt - Kørt afstand

Funktionsprincipper—Kørt afstand

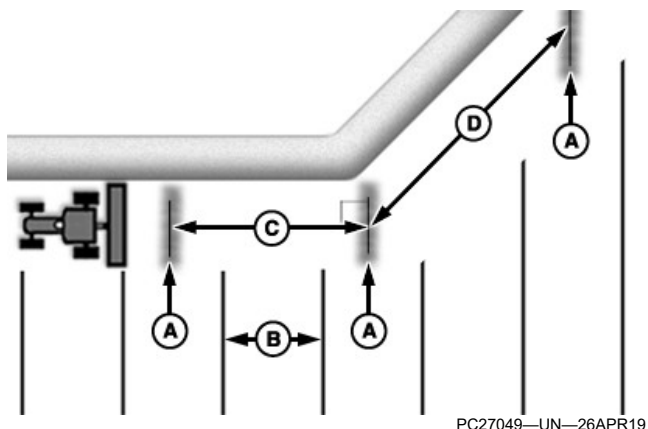
Kørt afstand fungerer med for- eller bagmonterede redskaber. Kørselskommandoer beregnes ud fra GPS-afstand eller -tid og et førerdefineret kørselsmønster. Aktuatorens til- og fra-tider kan justeres for præcis og gentagelig placering af hændelse.

Kørt afstand har fire kørselsmønstre:

- Parallelle linjer
- Hegnsstolpe
- Kortnet
- Plotmønster

RW00482,000089D-74-18JUN19

Parallelle linjer

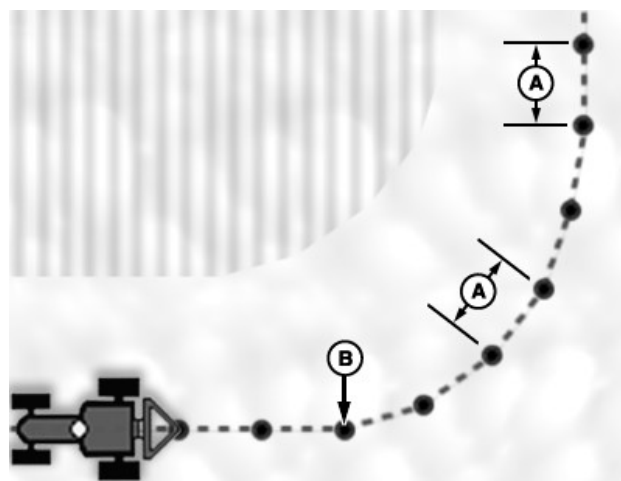


A—Hændelsepunkt
B—Parallelle linjer
C—5,5 m (18 ft)
D—7,9 m (26 ft)

Parallelle linjer kan oprette hændelsepunkter (A) på parallelle linjer (B) og tager hensyn til forskellen i afstand (C og D), når der køres i vinkler.

RW00482,00008A8-74-18JUN19

Hegnsstolpe



PC27047—UN—26APR19

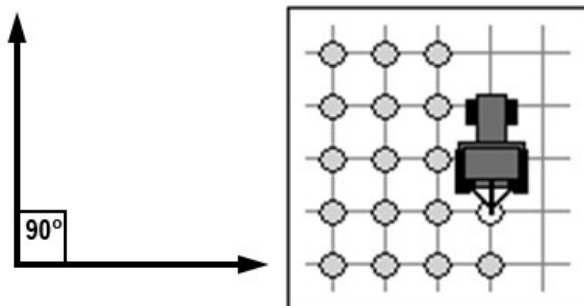
A—Samme lineære afstand
B—Hændelsepunkt

Hegnsstolper opretter den samme lineære afstand (A) mellem efterfølgende hændelsepunkter (B).

RW00482,00008A9-74-26APR19

Kortnet

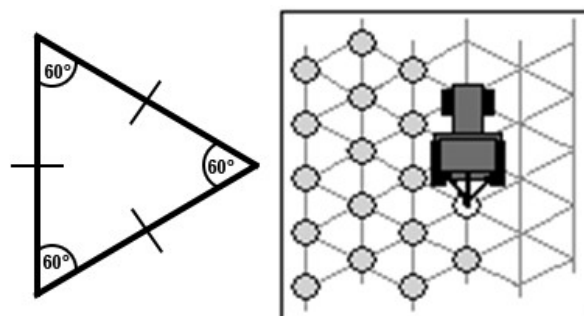
Kortnet kan oprette fire forskellige netmønstre.



PC27058—UN—29APR19

90 grader

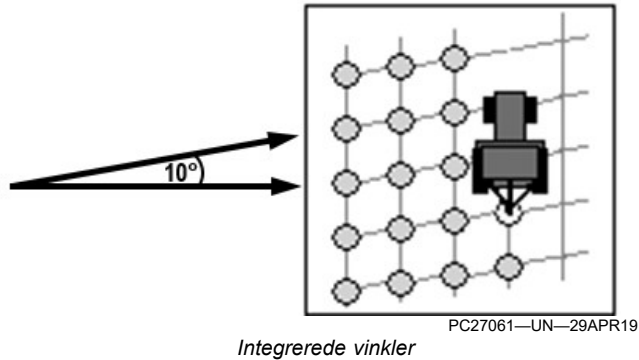
- **90 grader** opretter lige kolonner og rækker, så hvert punkt er 90° fra andre punkter.



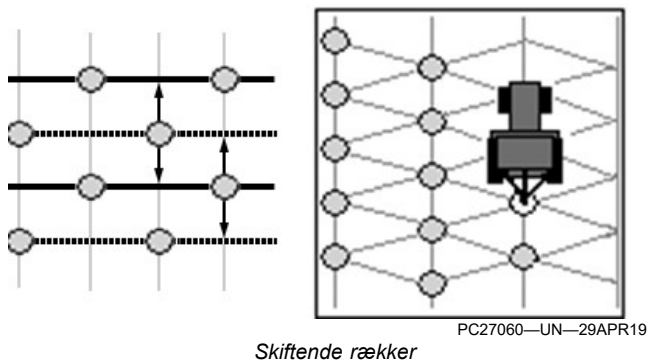
PC27059—UN—29APR19

Ligesidet trekant

- **Ligesidet trekant** skaber ens afstand mellem punkterne.



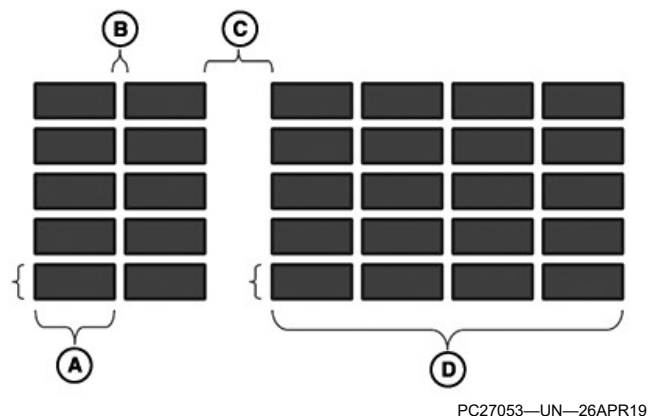
- **Integrerede vinkler** opretter punkter i en række, der er forskudt fra punkterne i den tilstødende række ved førerens definerede vinkler.



- **Skiftende rækker** opretter punkter, der er mellem punkterne i de tilstødende rækker.

RW00482,00008AA-74-04JUN19

Plotmønstre



A—Plot
B—Plotdel
C—Segmentdel
D—Segment

Plotmønstret skaber præcise mønstre med gentagelige

plot (A), plotdelere (B), segmentdelere (C) og segmenter (D). Plotmønstre bruges ofte til at oprette stier med forskellige bredder. De mindre stier kan f.eks. bruges til biomateriale eller gangstier, og de større stier kan bruges til sprøjter eller transportere.

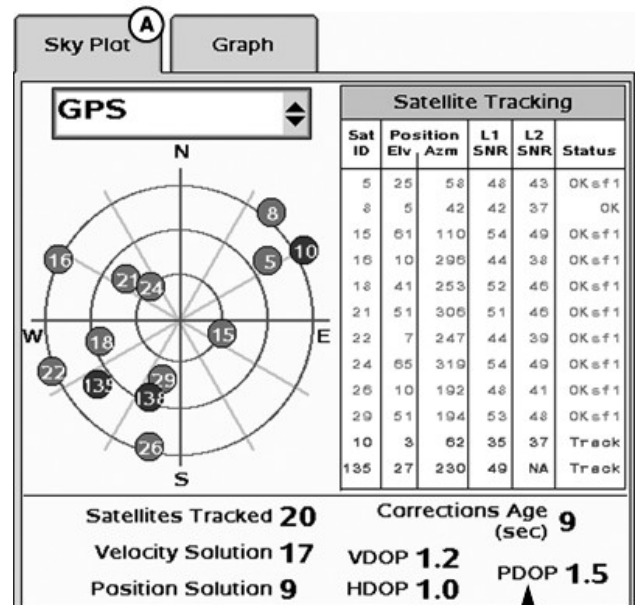
RW00482,00008AB-74-26APR19

Satellitinformation—PDOP

Kørt afstand afhænger af distributionen af satellitter, der sender GPS-signaler. PDOP (Position Dilution of Precision) er en indikator for GPS-satellitdækningen hos modtageren. En lavere PDOP-værdi indikerer en bedre satellitdækning til beregning af både vandrette og lodrette positioner.

Før du finjusterer eller justerer Kørt afstand, skal du bekræfte, at PDOP-værdien er under 2,5. Følsomhedsværdier, der er indstillet, mens PDOP-værdien ligger over 2,5, er upræcise og skal omjusteres.

1. Gå til StarFire™-siderne.



A—Fanen Himmelvisning
B—PDOP

2. Vælg fanen Himmelplot (A).
3. Bekræft, at PDOP (B) er under 2,5.

RW00482,00008A7-74-18JUN19

Systemoversigt

Krav

Kompatibilitet og systemfunktioner varierer alt efter placering og udstyrskonfiguration. Få mere at vide om komponenttilgængelighed, systemfunktioner og kompatibilitet hos din John Deere-forhandler. Du kan finde yderligere oplysninger i Kompatibilitetsguiden i Value Selling Navigator.

Hardware:

- UCC2-tildelingskontroller
- Forskellige ledningsnet i tilknytning til strømforsyning, integrering af styreenheder, følerkommunikation og styringskontrol
- GreenStar™ 3-skærm eller Generation 4-skærm

BEMÆRK: Det er afgørende for systemets ydelse at bruge modtager med det laveste serienummer på den forreste skraber og modtager med det højeste serienummer på den bagerste skraber.

- StarFire™ 3000- eller 6000-modtager installeret på maskine
- StarFire™ 3000- eller 6000-modtager installeret på redskab
 - StarFire™-antenne til globalt satellitbaseret navigationssystem (GNSS) anbefales
- StarFire™ 3000- eller 6000-modtager installeret på basisstation

BEMÆRK: StarFire™ 6000-modtager er ikke kompatibel med eksterne antenner.

- StarFire™ GNSS-antenne anbefales.
- Chokerringsantenne er valgfri.

Software:

- Seneste software installeret på:
 - Skærm
 - UCC2-tildelingskontroller
 - StarFire™-modtager(Gå til www.StellarSupport.com og Softwareopdateringer).
- Aktivering af RTK (Real time kinematic) på redskabs- og basisstationsmodtagere
- AutoTrac™-aktivering på skærm (kræves ikke for at styre systemet manuelt)

BEMÆRK: Aktivering af iGrade™ vises på siden Aktiveringer af tildelingskontroller.

- Aktivering af iGrade™ på UCC2-tildelingskontroller

- Aktivering af Kørt afstand på UCC2-tildelingskontroller

RW00482,00007BA-74-24JUN19

Gå til Tildelingskontroller-siderne

BEMÆRK: Drej nøglen i positionen FRA, og lad skærmen lukke helt ned, før du tilslutter eller frakobler ISOBUS-redskaber eller -følere.

Når Tildelingskontroller-siderne er åbnet, har GreenStar 3- og generation 4-skærme de samme layouts.

Sådan navigerer du til Tildelingskontroller-siderne ved hjælp af en GreenStar 3-skærm:



Menu-knap

PC8663—UN—29APR15

1. Vælg Menu-knappen.



Tasten Programkontrolenhed

PC26351—UN—10OCT18

2. Vælg tasten Tildelingskontroller.

Åbn programkontrolenhedens sider ved hjælp af en generation 4-skærm:



Menu-knap

PC17269—UN—15JUL13

1. Vælg Menu-knappen.



Fanen Applikationer

PC21496—UN—05OCT15

2. Vælg fanen Tildelinger.



PC16682—UN—18MAR13

ISOBUS VT-applikation

3. Vælg ISOBUS VT-applikationen.



PC15293—UN—18MAR13

Menutast i ISOBUS VT

4. Vælg menutasten ISOBUS VT.



PC26351—UN—10OCT18

Tasten Programkontrolenhed

5. Vælg tasten Tildelingskontroller.

RW00482,000078D-74-05AUG25

Gå til StarFire-siderne

Når StarFire-siderne er åbnet, har GreenStar 3- og Generation 4-skærme det samme layout.

Sådan navigerer du til StarFire-siderne ved hjælp af en GreenStar 3-skærm:



Menu-knap

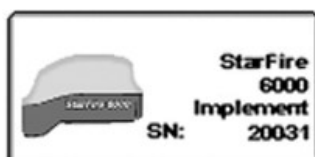
PC8663—UN—29APR15

1. Vælg Menu-knappen.



PC27253—UN—03JUN19

StarFire-tast på maskine



PC27254—UN—03JUN19

StarFire-tast på redskab

2. Vælg en StarFire-tast.

- StarFire-tast på maskine
- StarFire-tast på redskab

Sådan navigerer du til StarFire-siderne ved hjælp af en Generation 4-skærm:



Menu-knap

PC17269—UN—15JUL13

1. Vælg Menu-knappen.



PC21496—UN—05OCT15

Fanen Applikationer

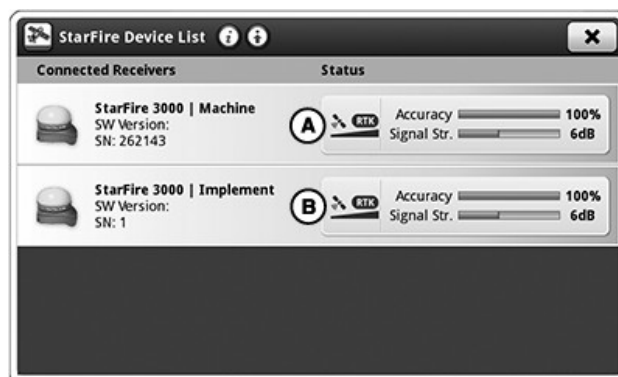
2. Vælg fanen Tildelinger.



StarFire-applikation

PC26493—UN—08NOV18

3. Vælg StarFire-tildelingen.



PC26398—UN—16OCT18

A—Maskinens StarFire

B—Redskabets StarFire

4. Vælg en antenne på StarFire-enhedslisten.

- Maskinens StarFire (A)
- Redskabets StarFire (B)

RW00482,000079A-74-05AUG25

Indtastning af aktiveringskode

UCC2-tildelingskontrolleren kræver en 26-cifret aktiveringskode for at kunne betjene applikationerne. Kontakt John Deere forhandleren, og anfør UCC2-tildelingskontrollerens serienummer.

Med softwareopdateringen 22-1 kan flere applikationer aktiveres på UCC2-tildelingskontrolleren. Gentag denne procedure for hver applikation ved hjælp af den 26-cifrede aktiveringskode.

Tilgængelige applikationer:

- Høstidentifikation, bomuld
- Vejrkalkulator
- Udbyttedokumentation, specialafgrøde
- John Deere aktiv redskabsguidning
- iGrade

1. Gå til siden Tildelingskontroller.



PC26352—UN—05OCT18

Tast til opsætning af styreenhed

2. Vælg funktionstasten til opsætning af kontrolenhed.



PC25903—UN—05JUL18

Fanen Aktiveringer

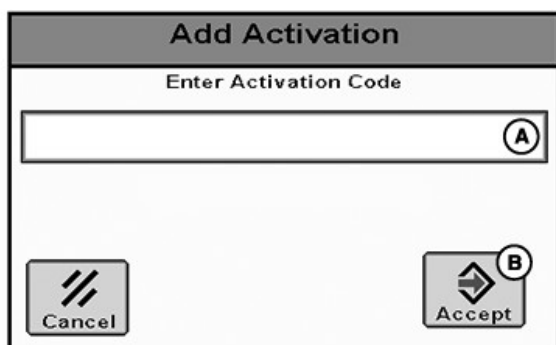
3. Vælg fanen Aktiveringer.



PC25904—UN—05JUL18

Tasten Tilføj Aktivering

4. Vælg aktiveringsknappen Tilføj.



PC25905—UN—05JUL18

Tilføj aktiveringsvindue

A—Indtastningsfelt
B—Bekræft-knap

5. Indtast aktiveringskoden i indtastningsfeltet (A).
6. Vælg tasten Acceptér (B).
7. Gentag trin 4-6 for at aktivere den næste applikation.
8. SLUK for maskinen, vent på, at skærmen slukker, og genstart derefter maskinen.

RW00482,000073E-74-05AUG25

Udskiftning af Sletbart programmerbart læselager (EPROM)

EPROM er indbygget i traktorens hydraulikkontrolenhed. På visse ældre traktormodeller i serie 8000 og 9000 er det nødvendigt at udskifte EPROM. Dette kan betyde en udskiftning af EPROM alene eller hele traktorens hydraulikstyrenehed.

Yderligere detaljer om EPROM's krav og kompatibilitet kan fås hos John Deere-forhandleren.

RW00482,000048A-74-15APR15

Maskinens kompatibilitet

John Deeres eksterne ventilsæt tilføjer hydraulisk styring til maskiner, der ikke er leveret med fabriksinstallerede hydraulikstyreneheder.

(Se Value Selling Navigator for en komplet liste over maskinkompatibilitet og bestillingsvejledningen).

RW00482,00009C6-74-28APR20

Oversigt over komponenter

StarFire™ modtager



PC23442—UN—02DEC16
StarFire™ 6000-modtager

Modtageren bruger navigationssatellitter sammen med StarFire™-satelliten og RTK-forbindelser (real time kinematic)) til at bestemme maskinens og redskabets placering, kørselsretning og højde. Et integreret terrænkompensationsmodul (TCM) justerer maskinens position for at kompensere for ujævnt terræn.

Redskabsmodtageren skal monteres mindre end 4,0 m (13,1 ft.) over jorden.

RW00482,00004AC-74-24JUN19

multipathing, når satellitterne er lave i horisonten, eller når signaler reflekteres fra en overflade.

RW00482,00004AA-74-07AUG15

Chokerringsantenne (valgfri)



PC20986—UN—17MAR15
Chokerringsantenne

En chokerringsantenne er designet til at blive brugt på basisstationer med multipathingsproblemer for at reducere signalinterferens. Der kræves et koaksialt kabel.

RW00482,00004AB-74-07AUG15

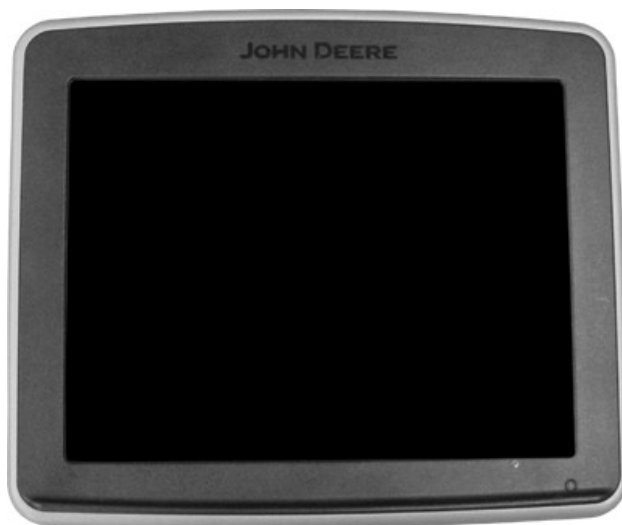
StarFire™-antenne til globalt satellitbaseret navigationssystem (GNSS) (anbefalet)



PC20975—UN—16MAR15
GNSS-antenne

Redskabsmodtagere kan have brug for en StarFire™ GNSS-antenne, hvis den betjener iGrade™ i forhold med høj multipathing. Der kan opstå forhold med høje

Display



PC13407—UN—20APR11
GreenStar 3 2630-skærm

StarFire er et varemærke tilhørende Deere & Company
iGrade™ er et varemærke tilhørende Deere & Company



PC24742—UN—28SEP17

John Deere 4640 Universal-skærm

Skærmen er en brugergrænseflade, som føreren kan bruge til at:

- Konfigurere og kalibrere systemets komponenter.
- Overvåge systemets præstation.
- Udføre justeringer på systemet.
- Programmere software.
- Se fejlsøgningskontroller.

RW00482,000022F-74-05AUG25

UCC2-tildelingskontroller



PC20218—UN—07NOV14

UCC2-tildelingskontroller med ledningsnet

UCC2-tildelingskontroller sender kommandoer til maskinens hydraulikstyreenhed om at betjene redskabshydraulikmekanismen til at skære eller fylde til den ønskede højde.

RW00482,000041A-74-07AUG15

Udligningsventil



PC20217—UN—07NOV14

Udligningsventil

Udligningsventilen returnerer hydraulikvæsken, når trykket er til stede på forsyningssiden af ventilen. Udligningsventilen arbejder sammen med hydraulikflowets indstilling. Når hydraulikflowets ændres, skal udligningsventilen justeres.

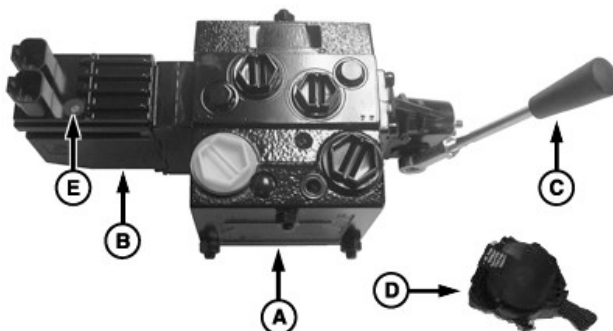
Der skal bruges en udligningsventil, når maskinens hydrauliksystem ikke regulerer returflowet. For at få optimal og konstant ydelse skal en udligningsventil monteres og justeres korrekt.

De følgende maskinmodeller benytter CAN-baserede hydraulikudtag (SCV'er), der kræver en udligningsventil.

- 8030-serie hjultraktorer (serienr. 40001–)
- 8030-serie larvebåndstraktorer (serienr. 905001–)
- 9030-serie hjultraktorer (serienr. 013000–)
- 9030-serie larvebåndstraktorer (serienr. 911000–)
- Alle 7R-, 8R-, 8RT-, 9R- og 9RT-serie traktorer

RW00482,000041B-74-07AUG15

Ekstern ventil



PC19688—UN—11JUN14

- A—Hydraulisk styreblok
- B—Elektronisk ventilhus
- C—Betjeningshåndtag for ekstern ventil
- D—Fjernmonteret elektronisk SCV-betjeningshåndtag
- E—LED-indikator

Den eksterne ventil giver UCC2-tildelingskontrolleren evnen til at styre maskinens hydraulik. Konstruktion og funktion af John Deeres eksterne ventildesign varierer på hydrauliksystemer med åbent og lukket center. Brug en ekstern ventil:

- Hvis UCC2-tildelingskontrolleren ikke har evnen til at styre maskinens hydraulik. Denne tilstand forekommer typisk på ældre maskinmodeller eller modeller, der ikke er fra John Deere, men er udstyret med John Deere-styringssystem og et ISO-stik.
- For at bevare maskinens SCV-forbindelser. Den eksterne ventil kan tilsluttes en åben SCV på maskinen, eller den kan bruge redskabsudtag som en kilde til hydraulikkraften fra maskinen.

Eksterne ventilkomponenter fra John Deere

Hydraulisk styreblok (A) fører hydraulikflowet til hydraulikcylindrene for redskabsposition.

Det elektroniske ventilhus (B) modtager kommandoer fra tildelingskontroller, som kommunikerer dem til den hydrauliske styreblok.



FORSIGTIG: Hold området omkring udstyret ryddet for at undgå alvorlig tilskadekomst.

En bevægelse af betjeningshåndtaget for den eksterne ventil (C) kan få redskabet til at flytte sig.

Betjeningshåndtaget for den eksterne ventil styrer den hydrauliske styreblok manuelt.

Det fjernmonterede elektroniske SCV-betjeningshåndtag (D) styrer den hydrauliske styreblok manuelt fra førerplatformen.

LED-indikatoren (E) leverer systemstatus for det elektroniske ventilhus.

- Grøn—Ventil modtager kommandoer fra styreenheden.
- Orange—Ventil er igangsat. Der modtages ingen kommandoer fra styreenheden.
- Rød—Indikerer et problem.

(Se afsnittet Fejlsøgning).

RW00482,0000339-74-11JUN19

Enhed

Meddelelsesdefinition

John Deere UCC2-tildelingskontroller bruger to typer meddelelsesprotokoller.

Indstillingspunkt for højde

Tildelingskontroller kan bruge tredjeparts højdemeddelelser til at styre redskabet til at matche indstillingspunktet for højde. Der kræves en redskabsmodtager. Understøttede højdedata er i meter med op til to decimaler. Sørg for, at der ikke er mellemrum i meddelelsen, og at vognretur afslutter meddelelsen. Meddelelsesprotokollen er som følger:

\$JD,ELEV,<Value><Carriage Return>

Indstillingspunkt for dybde

Tildelingskontroller kan bruge tredjeparts højdemeddelelser til at styre redskabet til at matche indstillingspunktet for dybde. Der kræves maskin- og redskabsmodtagere til at beregne forskellen mellem jordoverfladen og redskabsdybden. Forskydninger bruges til at tage højdeforskelle mellem maskine- og redskabsmodtagere i betragtning.

Punkt for tværfald

Tildelingskontroller kan bruge tredjeparts højdemeddelelser til at styre redskabet til at matche indstillingspunktet for tværfald. Der kræves en redskabsmodtager. Den understøttede værdi for tværfald er den ønskede procentdel for tværfald. Meddelelsesprotokollen er som følger:

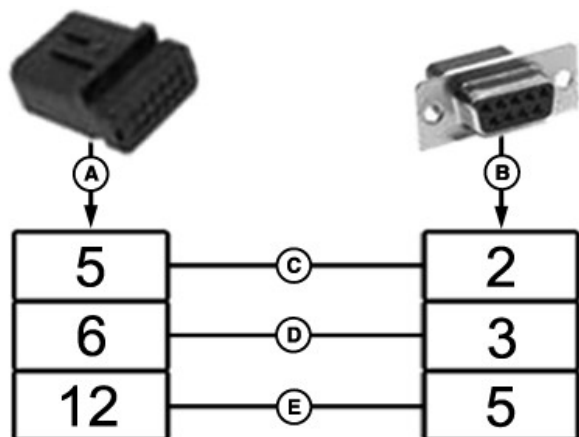
\$JD,CROSS,<Value><Carriage Return>

En positiv værdi beordrer højre side af skraberbladet lavere end venstre side. En negativ værdi beordrer det modsatte.

RW00482,00004EC-74-04AUG15

Hardware til fjernbetjeningens serieport

Brug følgende retningslinjer til at konfigurere fjernbetjeningens ledningsnet til tredjepartssoftware.



PC21135—UN—05MAY15

Pinout på serieportledninger

A—57M9804-stik
B—DB9-stikforbindelse
C—RS232 Send
D—RS232 Modtag
E—RS232 Jord

BEMÆRK: Kontakt din John Deere-forhandler angående bestilling af dele. Ledningsnettet leveres ikke samlet.

Partsnum-mer	Beskrivelse	Antal
57M9804	Ledningstilslutning til tildelingskontroller	1
57M8164	Stikben til 57M9804	3
—	Samling af DB9-stikforbindelse	1
—	2,5 m (8 ft) af 0,5 mm ² (20 AWG) ledning	3

RW00482,00008DC-74-18JUN19

Kørt afstand for nederste drivanordning

VIGTIGT: Undgå at beskadige tildelingskontroller ved at bruge relæspoler med en nominel belastning på 1 A eller derunder, eller som ikke overstiger 12 V.

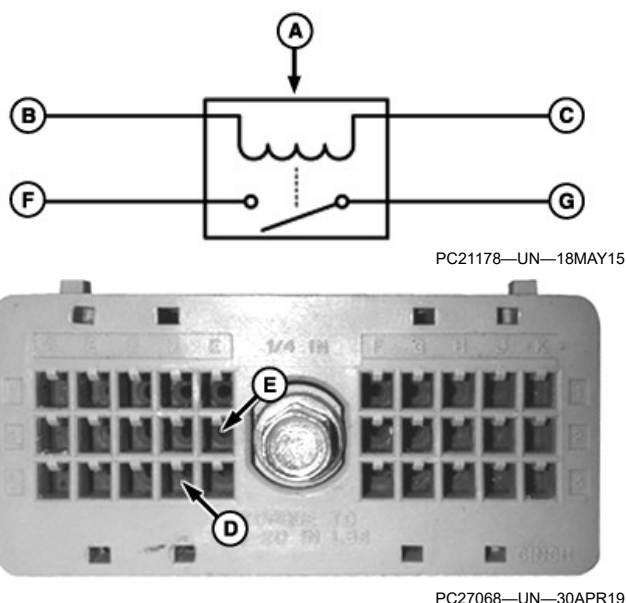
BEMÆRK: De nødvendige relæer beregnet til tildelingskontrollerens nederste drivanordninger medfølger ikke.

Kørt afstand har to nederste drivanordninger, stikben E2 og D3.

Et relæ anvendes som en kontakt. De nederste drivanordninger bruger en lav strøm (1 A eller derunder) til at aktivere (lukker/jordforbinder) den høje strømside af relæet. Stikben E2 aktiveres kun for tiden eller afstanden under aktivering af redskabet og deaktiveres derefter. Når stikben E2 deaktiveres, aktiveres stikben D3 umiddelbart derefter (lukker/jordforbinder) 1,5 gange TIL-varigheden, derefter deaktiveres den.

For eksempel: En malingmarkør bruges til at tegne et 0,15 m (0,5 ft) langt mærke for hver 1,83 m (6 ft) for hegnsstolpeplaceringer. Stikben E2 aktiveres (aktuatoren udvider sig til maling) for 0,15 m (0,5 ft), derefter aktiveres stikben D3 (aktuatoren kører ind for at stoppe malingen) for 0,23 m (0,75 ft). Der sker ikke noget i de næste 1,45 m (4,75 ft), før den næste hændelse udløses.

Sådan installeres et relæ:



A—Relæ (1 A eller mindre)
 B—Lav strømforsyning
 C—Jord (D3 eller E2)
 D—D3
 E—E2
 F—Høj strømforsyning
 G—Elektronisk enhed

1. Tilslut et relæ (A) til en 5-12 V DC lav strømforsyning (B) og jord (C) til stikben E3 (D) eller E2 (E) på stikket til UCC2-tildelingskontroller.

BEMÆRK: D3 har en kort ledning med åben ende tilsluttet, der kan anvendes.

2. Slut strømforsyningen med høj strømstyrke (F) og elektronisk enhed (G) til relæet.

RW00482,00008AC-74-12JUN19

Redskabet med førerplatform

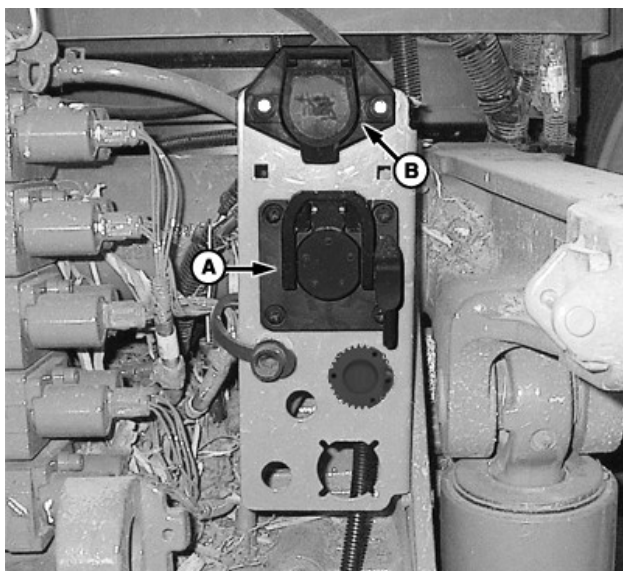
Hvis maskinens konfiguration for kørt afstand har et redskab med førerplatform, skal du sikre, at redskabet med førerplatform har en tændingslås eller en nødstopknap. Monter tændingslåsen eller nødstopknappen som en digital indgang.

(Se Input-/outputaflysninger i afsnittet Fejlsøgning).

RW00482,0000AA1-74-07DEC20

Opsætning—Udstyr

Tilslutning af redskab



PC21197—UN—27MAY15

Traktor set bagfra

A—ISO 9-polet stik
B—Lysstik

1. Sluk for maskinen, aktivér parkeringsbremsen og tag nøglen ud.

BEMÆRK: Du må ikke tilkoble redskabet, når maskinen er tændt. Hvis redskaber tilkobles, når maskinen er idriftsat, kan iGrade™ eller Kørt afstand ikke kan sættes i korrekt drift.

2. Tilslut redskabsmodtagerens ledningsnet til ISO 9-polet stik (A).
3. Tilslut redskabets ledningsnet til konstantstrøm til maskinens stik til konstantstrøm.
4. Hvis redskabet er konfigureret med forlygter, skal ledningsnettet til lygterne sluttes til lygtestikket (B).
5. Slut alle andre redskabsforbindelser i forbindelse med tilkobling af udstyr til traktoren.

BEMÆRK: Hydraulikslangeføring er altafgørende for korrekt drift. Den eksterne ventil har et P stemplet på trykslangeforbindelsen, T for retur eller tankslangeforbindelse, og LS for load sense-slangeforbindelse.

6. Hvis den eksterne ventil bruges, skal trykslangen og returslangen eller tankslangen tilkobles fra den eksterne ventil til maskinen. Hvis der bruges kraftomløb til at forsyne den eksterne ventil, skal load sense-slangen tilsluttes.

(Se maskinens betjeningsvejledning for yderligere

oplysninger om tilslutning af redskab og redskabshydraulik til maskinen).

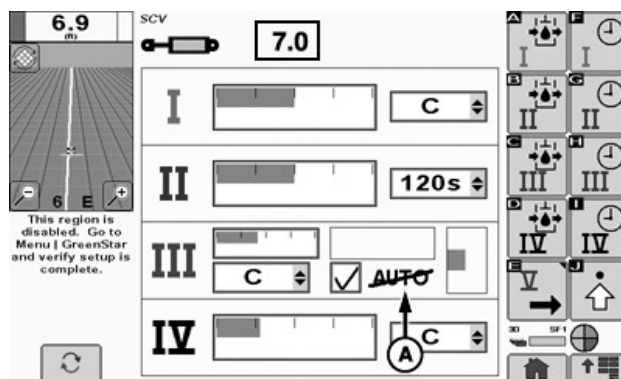
RW00482,00008AD-74-11JUN19

Justering af hydraulikudtag (SCV)



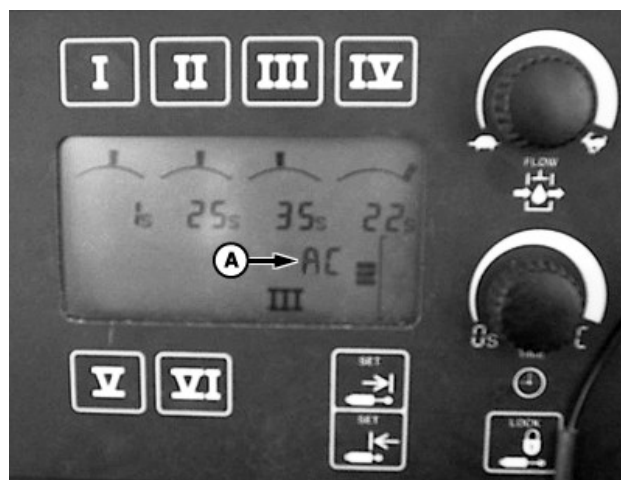
PC22223—UN—26FEB16

Generation 4 CommandCenter™



PC22224—UN—26FEB16

GreenStar™ 3 CommandCenter™



PC22225—UN—26FEB16

TouchSet™

A—Indikator for automatisk funktion

iGrade™ er et varemærke tilhørende Deere & Company

⚠ FORSIGTIG: Indstillinger af for store SCV-flowhastigheder kan forårsage pludselige maskinbevægelser, når cylinderen betjenes. For at undgå personskade skal det sikres, at personer i nærheden holdes på afstand af maskinen, før tasten SCV aktiveres for kontrol af den aktuelle flowhastighed. Fuld ud- eller indkøring af cylinderen bør tage ca. 2 sekunder.

For at vise indikator for automatisk funktion (A) kræver automatisk SCV-kontrol, at:

- Tildelingskontroller er installeret.
- En profil er konfigureret, og SCV'en er kalibreret.

(Se Opsætning—UCC2-tildelingskontroller for yderligere oplysninger).

Automatisk SCV-kontrol aktiveres, når SCV er placeret i fremadrettet låsestopposition.

- CommandCenter™—AUTO med en streg over indikerer, at automatisk funktion ikke er aktiv. !AUTO! indikerer en fejl, og auto-tilstand fungerer ikke. AUTO indikerer normal funktion for automatisk modus.
- TouchSet™—EC indikerer, at auto-tilstand ikke er aktiv. AC indikerer normal funktion for automatisk modus.

En SCV-flowindstilling for låsestop kan anvendes til både udkøring og indkøring. Tildelingskontroller kontrollerer automatisk låsestop tiden, når en styreventil konfigureres, og automatisk funktion aktiveres.

Juster låsestopflow under hver betjening.

(For yderligere oplysninger om SCV-kontroller henvises til maskinens betjeningsvejledning).

SCV kan anvendes til at observere flowhastigheden, mens den er i justeringstilstand.

SCV flowoutput (omtrentlig)		
SCV-flowindstillinger	Flow	
	l/min.	gal/min
0,1 ^a	—	—
1,0	3,6	1,0
2,0	7,2	1,9
3,0	10,2	2,7
4,0	14,4	3,8
5,0	19,2	5,0
6,0	24,0	6,4
7,0	31,2	8,2
8,0	39,6	10,5
9,0	65,4	17,2
10,0	114,0	30,0

^a 0,1 = Minimal flowindstilling

CommandCenter er et varemærke tilhørende Deere & Company
TouchSet er et varemærke tilhørende Deere & Company

BEMÆRK: For at lette instruktionen bruger denne instruktionsbog SCV 1 eller SCV 3. Føreren kan vælge at bruge alle tilgængelige SCV'er.

Generation 4 CommandCenter™

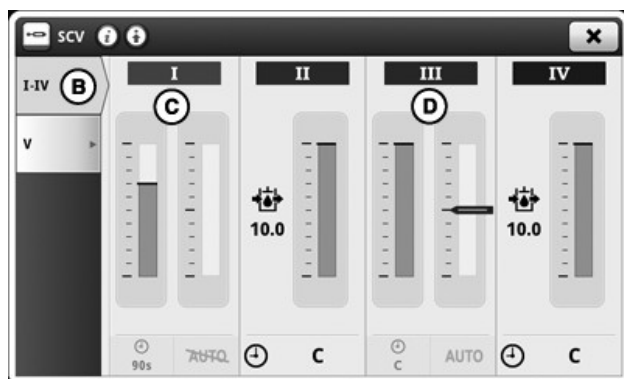


PC25700—UN—21MAY18

Navigationsbjælke

A—Genvej til SCV

1. Vælg genvejen til SCV (A).



PC22198—UN—24FEB16

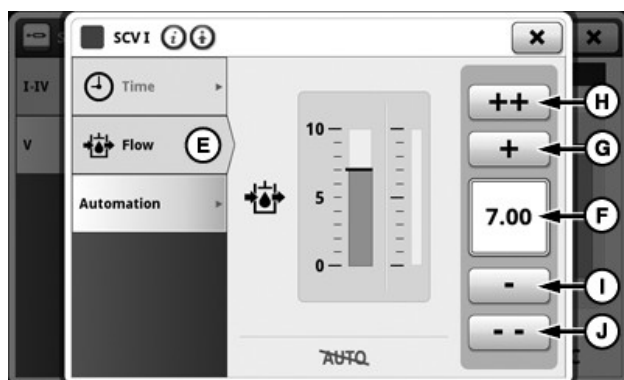
Hovedside for SCV

B—Fanen SCV I-IV

C—SCV I

D—SCV III

2. Vælg fanen SCV I-IV (B).
3. Afhængigt af configurationen vælges enten SCV I eller SCV III (C eller D).



PC22199—UN—24FEB16

Låsestopflow for SCV

E—Fanen Flow

F—Låsestopflow

G—Lille forøgelse (+)

H—Stor forøgelse (++)

- I—Lille reduktion (-)
J—Stor reduktion (- -)

4. Vælg fanen Flow (E).

BEMÆRK: Låsestopflow (F) vises fra 0,04 til 10. Vælg en lille forøgelse (+) (G) for at øge flowet med 0,04, og vælg en stor forøgelse (++) (H) for at øge flowet med 1,00. Vælg en lille reduktion (-) (I) og en stor reduktion (- -) (J) for at reducere flowet med de samme trin.



PC25701—UN—21MAY18

Navigationsbjælke

K—Indkoderhjul

5. Øg flowet ved at vælge en lille forøgelse (+) eller en stor forøgelse (++). Reducer flowet ved at vælge en lille reduktion (-) eller en stor reduktion (- -). Når indkoderhjulet (K) drejes, øges eller reduceres flowindstillingerne også.

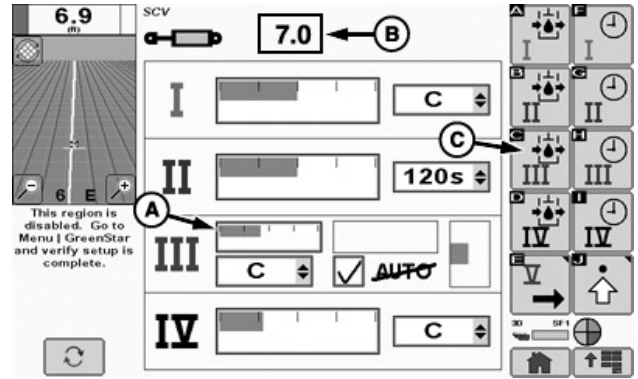
GreenStar™ 3 CommandCenter™



RXA0117610—UN—10JUN11

Menuknappen CommandARM™ > knappen SCV > funktionstasten Avancerede indstillinger

1. Vælg Menu-funktionstasten.
2. Vælg knappen SCV
3. Vælg funktionstasten Avancerede indstillinger.



PC22226—UN—10MAR16

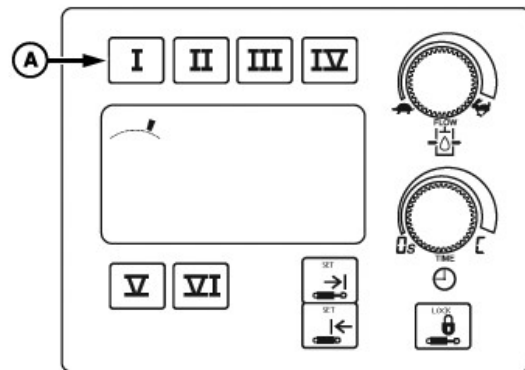
Startside for fjernstyreventil

- A—Søjlediagram for låsestopflow
B—Værdifelt for låsestopflow
C—Genvejstasten Indkøringsindstilling

BEMÆRK: Søjlediagrammet (A) gengiver låsestopflow (B).

4. Vælg genvejstasten Indkøringsindstilling (C) til den SCV, der anvendes, for at navigere til søjlediagrammet for låsestopflow. Vælg bekræft-knappen for at fremhæve. Drej fingerhjulet for at justere flowet, og vælg derefter bekræft-knappen.

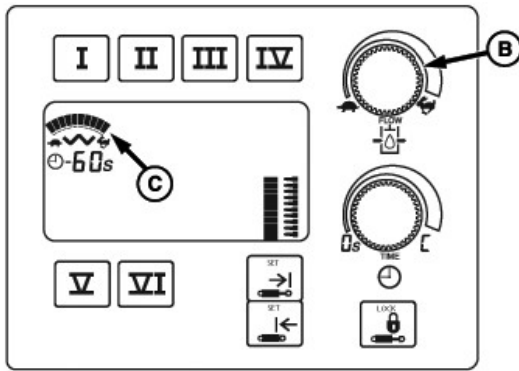
TouchSet™-skærm



PC17987—UN—07NOV13

A—Programmerbare taster for SCV

1. Vælg tasten (A) for den SCV, der anvendes. Skærmen under SCV'ens programmerbare taster viser den tidligere flowhastighed.



PC17988—UN—07NOV13

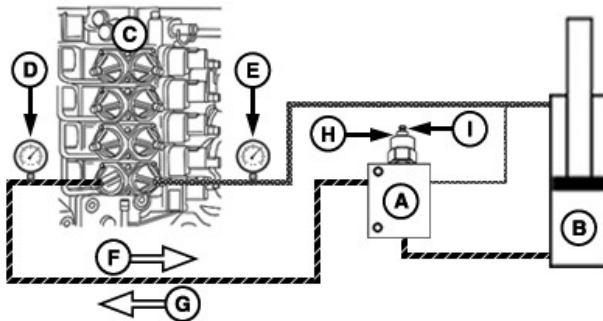
B—Flowjusteringsknap
C—Søjlediagram

BEMÆRK: Idet føreren drejer flowjusteringsknappen (B), øges eller sænkes antallet af linjesegmenter, efterhånden som flowet ændres.

2. Drej flowjusteringsknappen med uret for at øge flowet eller mod uret for at reducere flowet. Flowindstillingen vises på søjlediagrammet (C), når der foretages justeringer.

RW00482,00007BB-74-11JUN19

Justering af udligningsventil



PC23339—UN—16NOV16



Trykmåleværktøj

PC23340—UN—10NOV16

A—Udligningsventil
B—Redskabets hydraulikcylinder
C—Maskine
D—Trykmåler
E—Trykmåler
F—Indkøring af hydraulisk flow
G—Udkøring af hydraulisk flow
H—Låsemøtrik
I—Ventilpatron

BEMÆRK: Flowhastigheder mellem 11-30 l/min (3-8 gpm) anbefales.

Gennemfør en kalibreringstest af SCV-tærskel, hvis hydraulikkens flowhastighed justeres.

Udligningsventilen (A) regulerer returflowet fra redskabets hydraulikcylinder (B) tilbage til maskinen (C). Regulering af returflow giver en jævn overgang af redskabsbevægelse, når cylinderen kører ind. Indstillingerne for udligningsventilen afhænger af redskabets vægt. Hvis der anvendes en skraber, der er i stand til at transportere materiale, skal skraberen fyldes halvt op, når udligningsventilen indstilles.

BEMÆRK: Lav trykmåleværktøj ved hjælp af hurtigkobling, T-fittings og trykmålere. Det påkrævede område for trykmålerne er 0-20.684 kPa (206,8 bar) (3000 psi).

1. Monter trykmålerne (D og E) tæt på SCV'erne bag på maskinen.
2. Vælg SCV-betjeningshåndtaget for at udvide hydraulikflowet (F), og registrer belastningstrykket på måleren (D), mens redskabet hæves.

3. Bestem trykværdien for udligningsventilens indstillingspunkt.

Belastningstryk x 1,3 = indstillingspunkt for tryk

For eksempel: 14.650 kPa x 1,3 = 19.045 kPa

146,5 bar x 1,3 = 190,5 bar

2125 psi x 1,3 = 2763 psi

4. Vælg SCV-betjeningshåndtaget for at trække hydraulikflowet (G) tilbage, og juster udligningsventilen til indstillingspunktet for tryk, mens redskabet sænkes. Indstilling af udligningsventilen kan kræve, at redskabet hæves og sænkes flere gange.

- a. Løsn låsemøtrik (H).
- b. Drej ventilpatronen (I), indtil trykmålerens (E) aflæsning svarer til indstillingspunktet for tryk, mens redskabet sænkes.

- Drej med uret for at øge trykket.
- Drej mod uret for at mindske trykket.

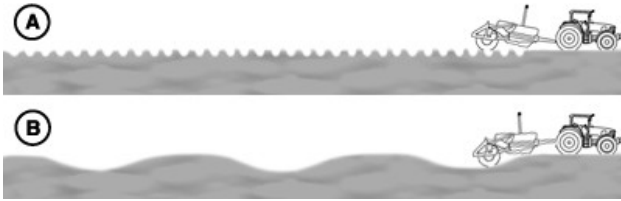
5. Stram låsemøtrikken på ventilpatronen.

Specifikation

Låsemøtrik—Drejningsmoment. 20-25 Nm
(15-18 lb-ft)

Justering af ventilpatron	kPa	bar	psi
1 hel omgang	8790	87,9	1275
1/2 omgang	4395	44,0	638
1/3 omgang	2930	29,3	425

1/4 omgang	2200	22,0	319
------------	------	------	-----



PC23341—UN—10NOV16

A—Ujævnheder med top og bund tæt sammen

B—Ujævnheder med top og bund langt fra hinanden

6. Betjen systemet, og overvåg jordtilstanden. Hvis der forekommer ujævnheder med toppe og bunde, justeres trykket i udligningsventilen.

- Hvis washboardingstoppene og -renderne er tæt sammen (A), er trykket for lavt. Drej ventilpatronen med uret for at øge trykket.
- Hvis ujævnhedernes toppe og bunde er langt fra hinanden (B), er trykket for højt. Drej ventilpatronen mod uret for at mindske trykket.

RW00482,000069E-74-05JUN18

Opsætning af basisstation



Modtager på stiv stang

PC21180—UN—15MAY15

⚠ FORSIGTIG: For at undgå alvorlige kvæstelser eller dødsfald skal det sikres, at basisstationens modtager ikke bevæger sig eller svajer. Enhver bevægelse af basisstationens modtager under overførsel har direkte indflydelse på maskinens position og kan medføre uventede maskinbevægelser.

En RTK-aktiveret (realtidskinematik) StarFire™-modtageren på en maskine skal have en direkte sigtelinje til basisstationen for at kunne modtage RTK-signalet. Afstanden fra basisstationen påvirker RTK-systemets ydeevne. Ved betjening af iGrade™ ved mere end 1,6 km (1 mi.) i radius fra basisstationen forringes den vertikale præcision.

Basisstationen er afgørende for RTK-systemet. Skygning og multipathing er årsag til de fleste problemer med basisstationen.

Skygning forekommer, når genstande er mere end 5 grader over horisonten og blokerer for den direkte sigtelinje mellem modtageren og en satellit. Hvis en genstand kan kaste en naturlig skygge over en modtager, kan den også forårsage skygning.

Multipathing forekommer, når satellitsignaler reflekteres fra genstande, hvilket medfører, at der kommer indirekte signaler til modtageren. Reflekterede signaler tager længere tid at nå basisstationen end direkte signaler og forårsager upræcise satellitafstandsmålinger. Refleksioner kan endda forstyrre direkte signaler, hvilket forårsager, at modtageren midlertidigt mister satellitten. Metalbygninger, kædehegn, motorkøretøjer og vandløb/søer er alle gode reflektorer, der kan gøre en basisstation mindre pålidelig.

Hvis en basisstation kommer ud for et af disse problemer, er det skadeligt for RTK-nøjagtigheden. Sørg for, at basisstationens modtager:

- Er monteret på en stiv struktur, der ikke bevæger sig eller svajer.
- Har god udsigt til himlen, mere end 5 grader over horisonten.
- Har få eller slet ingen reflektive genstande for tæt på.

Konfiguration af basisstation

Absolut basis

En absolut basisstation hjælper med til at minimere GPS-afdriften, mens der bruges iGrade™. GPS-afdrift er mere mærkbar, når samme flade nivelleres over flere dage. Funktionen Absolut basis kræver en 24-timers undersøgelse, der udføres på stedet inden første brug. Når undersøgelsen er gennemført, lagrer basisstationen informationer vedrørende placering og begynder at transmittere korrektioner. Modtageren kan fjernes efter at have gennemført en 24-timers

StarFire er et varemærke tilhørende Deere & Company
iGrade™ er et varemærke tilhørende Deere & Company

undersøgelse. Returner den til præcis samme position, og den sender korrektioner uden at udføre en ny 24-timers undersøgelse. Monter et modtagerbeslag på en stolpe, der er gravet 0,9-1,2 m (3-4 ft) ned i jorden, for at få et permanent sokkelpunkt.

Hurtig vurderingsbasis

Hurtig vurderingsbasis kræver ikke en 24-timers undersøgelse. Hvis der bruges en trefod til midlertidig brug, kan en hurtig vurderingsbasis være mere praktisk, så længe modtageren ikke bevæger sig. Enhver bevægelse af modtageren medfører bevægelse af maskiner, der bruger basisstationen. Kontrollér knivbladets højde og forskydninger inden brug, og nulstil om nødvendigt.

Det følgende eksempel bruger en John Deere RTK Radio 900.

(Se RTK-betjeningsvejledningen for yderligere oplysninger om opsætning af basisstationen).

1. Gå til StarFire™-siderne.



RTK-genvejstast

PC18498—UN—05NOV14

2. Vælg RTK-genvejstasten.



Tasten Konfiguration

PC18499—UN—05NOV14

3. Vælg tasten Konfiguration.

PC21086—UN—10APR15

- A—Rullemenuen Driftsmodus
 B—Indtastningsfeltet Radiokanal
 C—Indtastningsfeltet Netværks-id
 D—Bekræft-knap

4. Vælg Absolut basis eller Hurtig vurderingsbasis fra rullemenuen (A).

BEMÆRK: Basisstationen og maskinen skal være konfigureret med samme radiokanal og netværksidentifikation (id).

5. Indtast radiokanalen i indtastningsfeltet (B).
6. Indtast netværks-id'et i indtastningsfeltet (C).
7. Vælg bekræft-knappen (D).
8. Udfør en 24-timers undersøgelse for Absolut basis.

24-timers undersøgelse

RTK Network Configuration		Base Station Data	
Configure		Status No Navigation	
Operating Mode Absolute Base		Sat. Corrections	0
Radio Channel (1-14) 1		Location Number	Absolute 1
Network ID (1 - 4000) 4001		Distance (ft)	0.00
		Direction (°)	0
		Base Battery (V)	13.8

Radio Data	
Noise Level 9	Edit stored RTK Base Start A

PC21087—UN—10APR15

A—Start-tasten Rediger lagret RTK-basis

1. Vælg Start-tasten Rediger lagret RTK-basis (A).

Edit RTK Base Location	
RTK Base Station	
Base Location 1	Survey RTK Base Location Start B
Base Latitude 0.000000	
Base Longitude 0.000000	
Base Altitude (ft) 0.0000	

PC21088—UN—10APR15

B—Start-tasten Undersøgelse af RTK-basisplacering

2. Vælg Start-tasten Undersøgelse af RTK-basisplacering (B).

Survey RTK Base Location	
1. Select storage location	1 C
2. Position StarFire Receiver	
3. Press start survey button below	
4. Wait 24 hours (display can be disconnected)	
5. Base station location will be saved automatically at the end of 24 hr survey	
Start 24 hr survey D	

PC21089—UN—10APR15

C—Rullemenuen Opbevaringssted**D—Tasten Start 24-timers undersøgelse**

3. Vælg opbevaringsstedet (C).
4. Anbring StarFire™-modtageren.
5. Tryk på tasten Start 24-timers undersøgelse (D).
6. Vent 24 timer (skærmen kan blive afbrudt).
7. Basisstationens placering gemmes automatisk ved afslutning af den 24-timers undersøgelse.

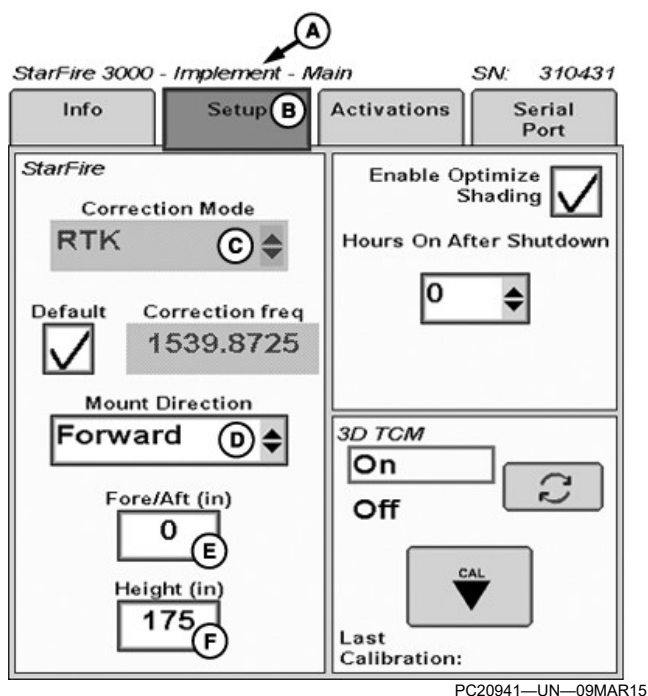
Når undersøgelsen er påbegyndt, vises en 24-timers nedtælling på RTK-konfigurationssiden. Under denne 24-timers nedtælling virker basisstationen ikke, og den kan derfor ikke benyttes. Strømmen må ikke slås FRA. Når undersøgelsen er gennemført, skal undersøgelsesresultaterne noteres og gemmes et særskilt sted til fremtidig reference.

RW00482,00008C9-74-24JUN19

Opsætning af GPS-modtager

Monter redskabets modtager direkte over redskabsskæret eller en position, der kopierer skærets vertikale bevægelse. Den foretrukne monteringsretning for redskabets modtager er fremad.

1. Gå til StarFire™-siderne.



PC20941—UN—09MAR15

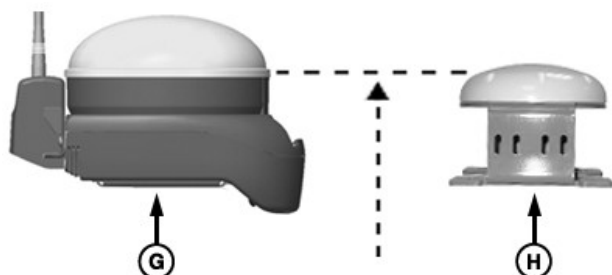
- A—Redskab
B—Fanen Opsætning
C—Rullemenuen Korrektionsmodus
D—Rullemenuen Monteringsretning
E—Indtastningsfeltet For/bag
F—Indtastningsfeltet Højde

BEMÆRK: Redskabet (A) vises øverst på siden, hvis tasten StarFire™-redskab er valgt.

- Vælg fanen Opsætning (B).
- Hvis der bruges et StarFire™-signal, skal du vælge korrektionsmodus fra rullemenuen (C). Konfigurer RTK for at slå RTK (realtidskinematik) TIL eller FRA.
(Se betjeningsvejledningen til StarFire™-modtageren eller RTK).

BEMÆRK: Hvis maskinen eller redskabet registreres automatisk, kan rullemenuen Monteringsretning (D), indtastningsfeltet For/efter (E) og indtastningsfeltet Højde (F) være nedtonet og kan ikke ændres.

- Hvis den ikke er nedtonet, vælges monteringsretningen fra rullemenuen.



PC23079—UN—20SEP16

G—Modtager

H—Ekstern antenne

- Hvis de ikke er nedtonede, indtastes en værdi for for/efter og højde i indtastningsfelterne. Højden måles fra jorden til midten af modtageren (G) eller til toppen af den eksterne antenne (H) (hvis monteret).

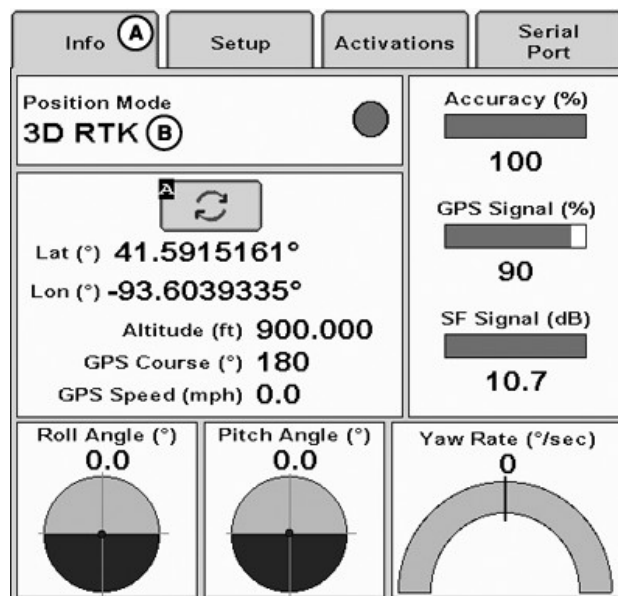
(Se StarFire™-modtagerens betjeningsvejledning for yderligere oplysninger).

RW00482.00007BC-74-24JUN19

Optimering af terrænkompensationsmodul (TCM)

Optimer TCM-kalibreringen ved at lade inertimålingsenheden (IMU) måle rullevinkel og giringshastighed før udførelse af TCM-kalibreringen.

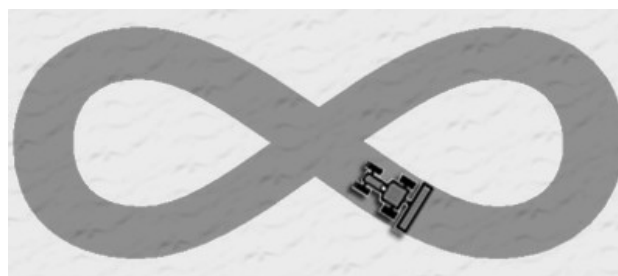
- Gå til StarFire-siderne.



PC26530—UN—16NOV18

- A—Fanen Info
B—Positionsmodus

- Vælg fanen Info (A).
- Kontrollér, at 3D-positionstilstanden (B) har etableret SF1-signal eller bedre.



PC21419—UN—30JUL15

Køremønster til TCM-optimering

- Kør maskinen i TCM-optimeringsmønsteret to gange for at starte IMU.
- Gennemfør TCM-kalibreringen.
(Se Kalibrering af terrænkompensationsmodul [TCM] for at få mere at vide).

RW00482,0000729-74-05AUG25

Kalibrering af terrænkompensationsmodul (TCM)

BEMÆRK: Integrerede StarFire 6000-modtagere kalibreres på fabrikken. Hvis der er behov for at udføre en markkalibrering, henvises der til betjeningsvejledningen til StarFire 6000-antennen.

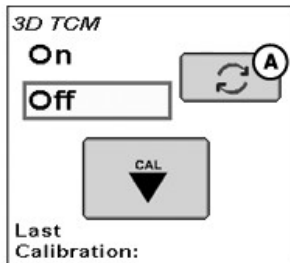
- Gå til StarFire-siderne.



Fanen Opsætning

PC26049—UN—27JUL18

- Vælg fanen Opsætning.



PC19992—UN—04SEP14

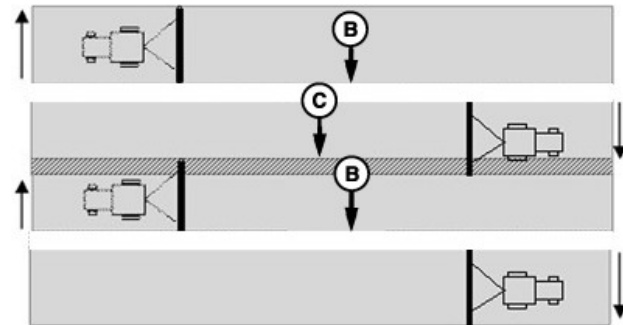
A—TCM-skiftetast

Vælg TCM-skiftetasten (A) til at slå TCM TIL og FRA. Når TCM er slået FRA, bliver StarFire-signalet ikke korigeret for maskinens dynamik eller skrænter. Som standard er TCM slået TIL, når der slukkes/tændes for strømmen.

BEMÆRK: TCM skal være slået TIL for at tilkoble AutoTrac.

TCM skal kalibreres, så modtageren kan afgøre 0° rullevinkel og hældningsvinkel.

Sørg for, at maskinen og redskabet er i god driftstilstand og klar til markarbejde, inden der kalibreres. Maskinen skal have ballast og dækkene skal have de rette tryk. Sænk redskabet så tæt på arbejdspositionen som muligt under kalibreringen.



PC19993—UN—03SEP14

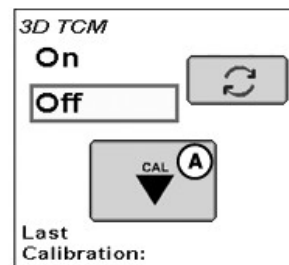
B—Spring over
C—Overlapping

Udfør kalibrering af TCM, hver gang modtageren har været fjernet fra maskinen og er genmonteret, eller hvis TCM-vinklen i forhold til maskinen er ændret. Ændringer af TCM-vinklen i forhold til maskinen kan danne en forskydning og se ud som et konstant overspring (B) eller en overlapping (C) i passering-til-passerings drift. Mulige årsager til denne forskydning kan være at StarFire-monteringsbeslaget er en smule forskudt, at maskinens førerhus er en smule forskudt eller at dæktryk er uens fra den ene side til den anden.

Placer maskinen, og kalibrer terrænkompensationsmodul (TCM) for at eliminere forskydning. Kør en passering, vend rundt, og kør tilbage på samme passering i modsat retning. Hvis maskinen ikke følger den samme passering, skal forskydningens afstand måles og indlæses i redskabsforskydningen.

Positionering af maskine og kalibrering af terrænkompensationsmodul (TCM)

- Parkér maskinen på fast jævn grund, og hold helt stille (førerhuset må ikke røkke).
- Afmærk dækkenes eller sporenes placering på jorden for at observere akslens position.



PC19994—UN—04SEP14

A—Trykknappen Kalibrering

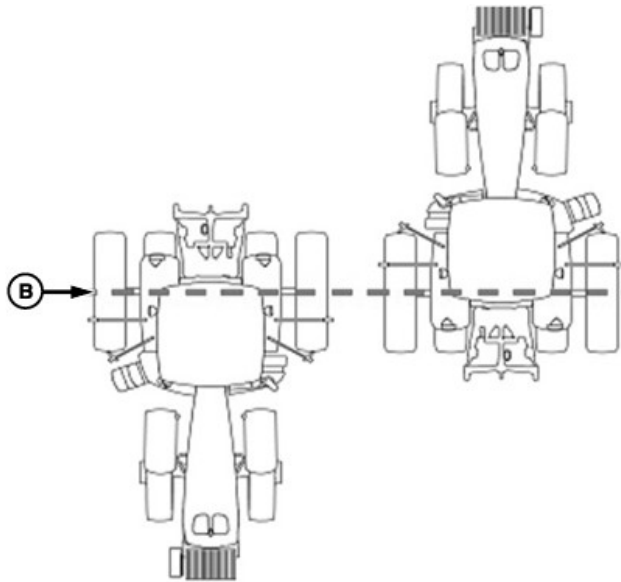
- Vælg funktionstasten Kalibrering (A).



Bekræft-knap

PC22267—UN—14MAR16

4. Vælg knappen Bekræft. Kalibreringens statusbjælke vises, men forsvinder igen bagefter.
5. Drej maskinen 180°, så den vender i modsat retning. Kontrollér, at dækkene står det rigtige sted for fast eller flydende foraksel, og at maskinen er stoppet fuldstændigt (førerhuset må ikke rokke).

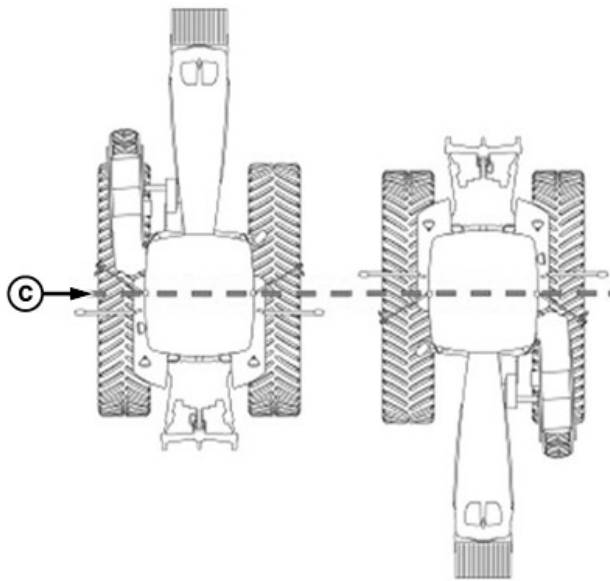


PC19995—UN—03SEP14

Maskiner med flydende foraksel

B—Bagaksel

- Hvad angår maskiner med flydende foraksel (mekanisk forhjulstræk [MFWD], Independent-Link Suspension [ILS] eller Triple-Link Suspension [TLS]), anbringes hjulene, så bagakslen (B) er samme sted, når topunktskalibreringen udføres.



PC19996—UN—03SEP14

Maskiner med hjul med fast akse eller bælte

C—Maskinens drejepunkt

- For maskiner med fast akse-hjul eller larvebånd (larvebåndstraktorer, sprøjtemaskiner i serie 47X0 og 49X0 eller hjultraktorer i serie 9000 og 9020) stilles hjul eller larvebånd således, at maskinens drejepunkt (C) er i samme position, enten den vender den ene eller den anden vej.

6. Vælg knappen Bekræft. Kalibreringens statusbjælke vises og fjernes derefter, når kalibreringen er afsluttet.
7. Vælg tasten Acceptér for at vende tilbage til fanen Opsætning. Kalibrer TCM igen, hvis kalibreringen mislykkedes.

RW00482,000072A-74-05AUG25

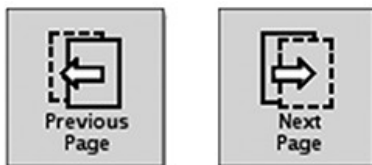
Opsætning—UCC2-tildelingskontroller

Oversigt over opsætningsguide

Opsætningsguiden i denne vejledning er en generel oversigt over iGrade™ og kørt afstand. UCC2-tildelingskontrolleren kan styre flere funktioner ad gangen. Eksempelvis kan John Deere Active Implement Guidance™ og iGrade™ bruges til forskellige redskaber. iGrade™ sammen med John Deere Active Implement Guidance™ bruges på plantningsredskaber til at vedligeholde furehældninger. Denne metode afhjælper afløbet i furen, mens det øverste jordlag til beplantning holdes intakt.

(Se betjeningsvejledningen til John Deere Active Implement Guidance og Plow Steer for yderligere oplysninger).

Der findes flere programfunktioner ved valg og opsætning af mere end én funktion.



PC26051—UN—13SEP18

Tasterne Forrige side og Næste side

Opsætningsguiden fører maskinføreren igennem en række trin afhængigt af de valgte alternativer. Vælg tasterne Forrige side og Næste side for at gå igennem opsætningsguiden.



PC26386—UN—11OCT18

Funktionstasten Hjælp

Ud over denne betjeningsvejledning kan maskinføreren vælge funktionstasten Hjælp for at få mere at vide om et trin.

Start opsætningsguiden:

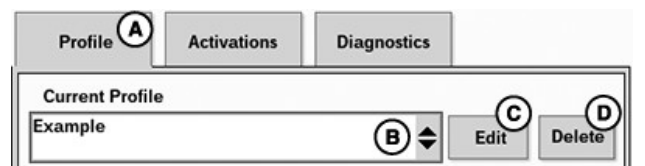
1. Gå til programkontrolenhedens sider.



PC26352—UN—05OCT18

Funktionstast til opsætning af kontrolenhed

2. Vælg funktionstasten til opsætning af kontrolenhed.



- A—Fanen Profil
B—Rullemenuen Aktuel profil
C—Rediger-tast
D—Tasten Slet

3. Vælg fanen Profil (A).
4. Vælg en profil fra rullemenuen Aktuel profil (B).
 - Vælg <Tilføj ny profil> for at oprette en profil.
 - Vælg en eksisterende profil at redigere.

BEMÆRK: Når en profil er sat op, udfyldes flere elementer på fanen Profil. Hvert element gør det muligt at ændre enkelte indstillinger uden at gå igennem opsætningsguiden.

5. Vælg Rediger-tasten (C).

BEMÆRK: Slet-tasten (D) vises kun, hvis der vælges en eksisterende profil.

6. Vælg de funktioner, der er nødvendige til opgaven.

RW00482,00008AE-74-30APR19

Serieporte

Vælg styreenhedens genvejstast Opsætning > fanen Profil > tasten Rediger serieporte > tasten Rediger serieport 1 eller 2.

Tredjepartssoftware kan oprette forbindelse til tildelingskontrolleren ved hjælp af en seriel forbindelse og driftsspecifikke meddelelsesprotokoller. Sørg for, at transmissionshastigheden matcher den transmissionshastighed, der kræves af tredjepartsenheden. Hvis tredjepartssoftwaren kræver GPS-information, skal NMEA-meddelelser (National Marine Electronics Association) aktiveres, og NMEA-meddelelsestype og -hastighed vælges.

PC26071—UN—22MAY19

- A—Rullemenuen Transmissionshastighed
 B—Rullemenuen Brugt af
 C—Afkrydsningsfeltet Aktivér NMEA
 D—Rullemenuen NMEA-meddelelsestype
 E—Rullemenuen NMEA-hastighed

- Vælg transmissionshastigheden i rullemenuen (A).
- Vælg den enhed, der bruger serieporten, i rullemenuen (B).
- Markér afkrydsningsfeltet (C) for at aktivere NMEA-meddelelser.
 - Vælg NMEA-meddelelsestype i rullemenuen (D).
 - GGA
 - GGA, GSA
 - GGA, GSA, VTG
 - GGA, GSA, RMC
 - NMEA Alle
 - Vælg NMEA-hastigheden i rullemenuen (E).

RW00482,00009C7-74-14APR20

Siden Opsæt kørsel

PC27910—UN—14APR20

Moduleksempler på tildelingskontroller

A—Højdebjælker

BEMÆRK: Højdebjælkerne (A) repræsenterer højdefejl. Den lodrette følsomhed (hvor meget en given fejl flytter bjælke markeringerne) ændrer sig pr. program og viser ikke målestoksforhold langs linjen.

Når der er opsat en profil for en UCC2-tildelingskontroller, kan der konfigureres en køreside til visning af oplysninger og funktioner for UCC2-tildelingskontroller.

Brug programmet Skærmopsætning for at opsætte en køreside, og vælg et modul for UCC2-tildelingskontroller.

(Se skærmens betjeningsvejledning om opsætning af køresider).

RW00482,00009C8-74-28APR20

Opsætning—iGrade™

GPS-forskydninger

Vælg genvejstasten Opsætning af styreenhed > fanen Profil > tasten Rediger GPS-forskydninger.

The screenshot shows the 'GPS Offsets' screen. At the top, it says 'GPS Offsets'. Below that, there are two sections: 'Machine GPS Receiver' and 'Implement 1 GPS'. Each section has fields for 'Lateral Offset', 'Height', and 'Edit' (marked with a circled A). The 'Machine GPS Receiver' section shows 'Lateral Offset: 0.0 (in)' and 'Height: 0.0 (in)'. The 'Implement 1 GPS' section shows 'Work Point: 0.0 (in)', 'Lateral Offset: 0.0 (in)', 'Height: 0.0 (in)', and 'Inline Offset: 0.0 (in)'. At the bottom right, there is a 'Return' button.

A—Rediger-tast

PC27914—UN—15APR20

BEMÆRK: Sørg for, at de forskydningsværdier, der er indtastet i tildelingskontroller, StarFire™-modtager og udstyrets opsætningsprogrammer, passer sammen.

Siden GPS-forskydninger udfyldes automatisk med registrerede StarFire™-modtagere. iGrade™ kræver et redskabs StarFire™-modtager, før næste side-tasten vises i guiden. Der kan udfyldes op til tre redskabsmodtagere. Der kræves en GPS-modtager på maskinen til maks. skår. Vælg den tilsvarende modtagers rediger-tast (A) for at konfigurere GPS-forskydningerne.

Forskydninger af maskinens GPS-modtager

The diagram shows a tractor with a GPS receiver. It illustrates the 'Machine GPS Receiver Offsets' screen. The 'Machine Dimensions' section shows a top-down view of the tractor. The 'GPS Offsets' section shows two input fields: '1 - Lateral Offset: 0.0 (in) Center (in)' (marked with a circled A) and '2 - Height: 10.1 (in)' (marked with a circled B). A note states: 'NOTE: Offsets configured here, on receiver VT, and John Deere Display should match.' At the bottom right, there is a 'Return' button.

PC26067—UN—15NOV18

A—Indtastningsfeltet Lateral forskydning

B—Indtastningsfeltet Højde

1. Indtast den laterale forskydning i indtastningsfeltet (A).
2. Indtast højden i indtastningsfeltet (B).

Forskydninger for redskabets GPS-modtager

The diagram shows a combine harvester with a GPS receiver. It illustrates the 'Implement GPS Receiver Offsets' screen. The 'Implement 1 GPS' section shows 'Serial Number: 1'. The 'GPS Offsets' section shows three input fields: '1 - Lateral Offset: 0.0 (in) Center (in)' (marked with a circled A), '2 - Inline Offset: 24.0 (in)' (marked with a circled B), and '3 - Height: 100.0 (in)' (marked with a circled C). At the bottom right, there is a 'Return' button.

PC28323—UN—20NOV20

A—Indtastningsfeltet Lateral forskydning

B—Indtastningsfeltet Inline-forskydning

C—Indtastningsfeltet Højde

1. Indtast den laterale forskydning i indtastningsfeltet (A).

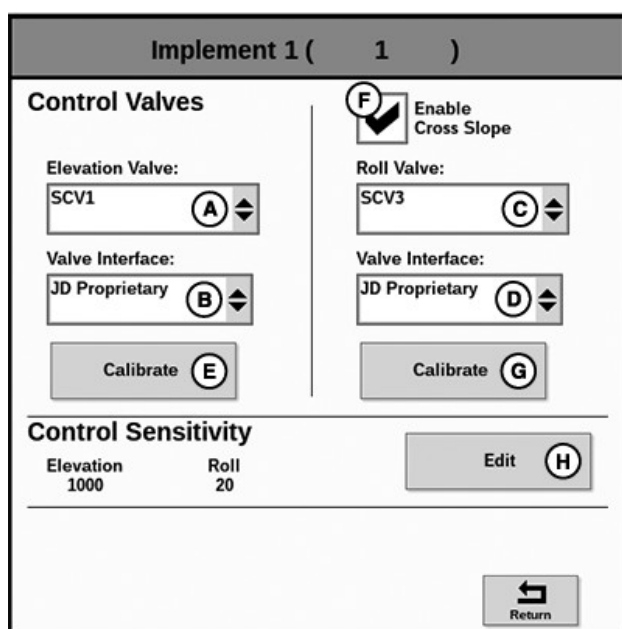
BEMÆRK: *Inline-forskydning er den horisontale afstand mellem redskabets aksel og modtageren. En positiv værdi er tættere på traktoren, og en negativ værdi er længere væk fra traktoren.*

2. Indtast in-line-forskydningen i indtastningsfeltet (B).
3. Indtast højden i indtastningsfeltet (C).

RW00482,0000AA3-74-25NOV20

Konfiguration af SCV

Vælg genvejstasten Opsætning af styreenhed, fanen Profil, tasten Rediger SCV og derefter tasten Rediger SCV-konfiguration.



PC27069—UN—01MAY19

- A—Rullemenuen Højdeventil
 B—Rullemenuen Ventilgrænseflade
 C—Rullemenuen Rulleventil
 D—Rullemenuen Ventilgrænseflade
 E—Tasten Højdekalibrering
 F—Afkrydsningsfeltet Aktivér tværhældning
 G—Tasten Rullekalibrering
 H—Tasten Rediger reguleringsfølsomhed

Valgmuligheder tilgængelige fra rullemenuerne (A-D) udfyldes baseret på registrering af CAN- og hardwaresignal. Sørg for, at UCC2-tildelingskontrolleren er forbundet til CAN-bussen, og at alle ind- og udgangssignaler er forbundet, før enheden konfigureres.

1. Vælg en højdeventil fra rullemenuen.
2. Vælg ventilgrænsefladen fra rullemenuen.

- Udvendig SCV-kontakt og indvendig SCV-kontakt
 - Kompatibel med 60-serien og ældre, der ikke er fra John Deere, 5XXX, 6X00, 6X10, 6X30, 7X00, 7X10, 7X20 og 7X30 traktorer med små stel.

- John Deere ældre modeller
 - Kompatibel med 8X00, 8X10, 8X20, 9X00, 9X10 og 9X20 traktorer.
 - Bruger kun SCV 1 eller 3.
 - Kræver, at ledningsnettet til UCC2-tildelingskontrolleren er forbundet til brotilslutningen bag på traktorens førerhus.
- John Deere mærket SCV
 - Kompatibel med 7X30, 8X30, U8, 9X30, 6R Final Tier 4 (FT4), 7R, 8R, 8RT, 8RX, 9R, 9RT og 9RX traktorer.
 - Tredobbelte skraberkombinationer understøttes på disse platforme.
 - En hvilken som helst SCV kan bruges.
 - Tilslut ikke ledningsnettet til UCC2-tildelingskontrolleren til brotilslutningen bag på traktorens førerhus.
 - Hvis en SCV er tilknyttet et joystick, kan den ikke styres via JD Prop-styring.
- ISO SCV
 - Kompatibel med 6R, 6M (når udstyret med elektroniske SCV'er), 7R, 8R, 8RT, 8RX, 9R, 9RT og 9RX traktorer.
 - En hvilken som helst SCV kan bruges.
 - Tilslut ikke ledningsnettet til UCC2-tildelingskontrolleren til brotilslutningen bag på traktorens førerhus.

3. Vælg tasten Højdekalibrering (E), og kalibrer SCV'en.

(Se Manuel SCV-kalibrering for yderligere oplysninger).

4. Hvis skraberen er i i stand til det, skal afkrydsningsfeltet Aktivér tværhældning markeres (F).

- a. Vælg rulleventilen fra rullemenuen.
- b. Vælg ventilgrænsefladen fra rullemenuen.
- c. Vælg tasten Kalibrering af rulleventil (G), og kalibrer SCV'en.

(Se Manuel SCV-kalibrering for yderligere oplysninger).

5. Vælg tasten Rediger reguleringsfølsomhed (H), og juster følsomhedsindstillingerne.

(Se Redigering af reguleringsfølsomhed for yderligere oplysninger).

RW00482,0000AA2-74-13DEC21

Manuel SCV-kalibrering

⚠ FORSIGTIG: Hold området omkring udstyret ryddet for at undgå alvorlig personskade. Denne procedure gør det nødvendigt at køre maskinen fremad. Redskabet bevæger sig under kalibreringen. Læs og overhold Betjening af redskabsautomatiseringssystemer på sikker vis i afsnittet Sikkerhed, inden kalibreringen udføres.

Opsætning af SCV-tærskel bruges til at kalibrere UCC2-tildelingskontroller til at bestemme det laveste signal fra den hydrauliske styreenhed, der kræves, før skraberen bevæger sig. Uden kalibrering af SCV-tærsklen kan skraberens bevæge sig betydeligt hurtigere i én retning, underkompensere, overkompensere eller ikke yde som forventet på grund af hydraulikbegrænsninger.

Kalibrer, hvis:

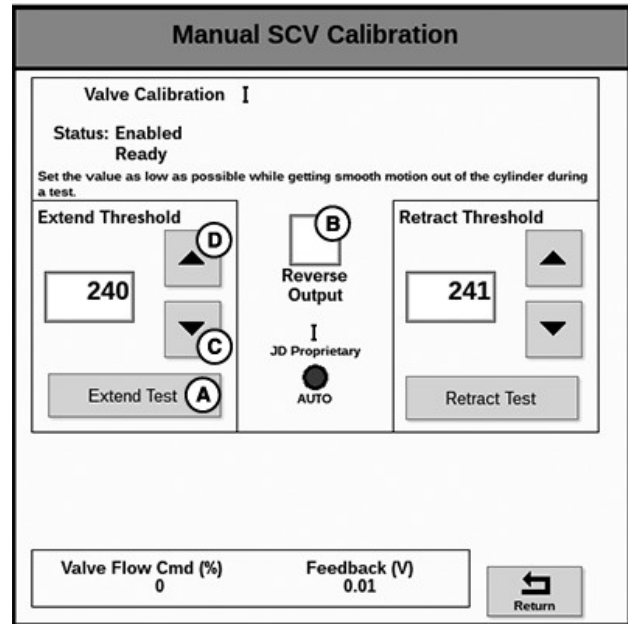
- Der oprettes en ny profil.
- Både ind- og udkøringsværdierne er sat til 5 eller 250 (fabriksstandardværdier).
- Værdierne kopieres fra en anden maskine.
- Hydraulikslangeføringen veksler mellem SCV'erne.
- Hydraulikkomponentreparationer foretages på maskine eller redskab.
- Udligningsventilen justeres.
- Hydraulikkens flowmængde justeres.

BEMÆRK: Sørg for, at hydraulikolien er ved driftstemperatur, inden kalibreringen udføres.

Manuel SCV-kalibrering

Vælg genvejstasten Opsætning af styreenhed > fanen Profil > tasten Rediger SCV > tasten Rediger SCV-konfiguration > tasten Kalibrer.

1. Sæt den valgte SCV i auto-tilstand.
2. Sæt SCV i udstrakt spærreposition, ikke flydning.
3. Kør maskinen fremad, hurtigere end 0,7 km/t (0.45 mph). AutoTrac™ må ikke aktiveres.
(Jf. maskinens betjeningsvejledning for hastighedskrav til SCV).



PC27005—UN—10JUN19

- A—Tasten Indkøringstest
- B—Afkrydsningsfeltet for udgang til bak
- C—Tasten Reduktion
- D—Tasten Forøgelse

4. Vælg tasten Forlæng test (A).

BEMÆRK: Hvis redskabet bevæger sig i den modsatte retning end beregnet, skal afkrydsningsfeltet for udgang til bak (B) markeres i stedet for at skifte hydraulikslangepositioner.

5. Vælg tasten Reduktion (C), indtil skraberen ikke bevæger sig.
6. Vælg tasten Forøgelse (D), indtil skraberen bevæger sig så langsomt som muligt, mens den fortsatte bevægelse fastholdes.

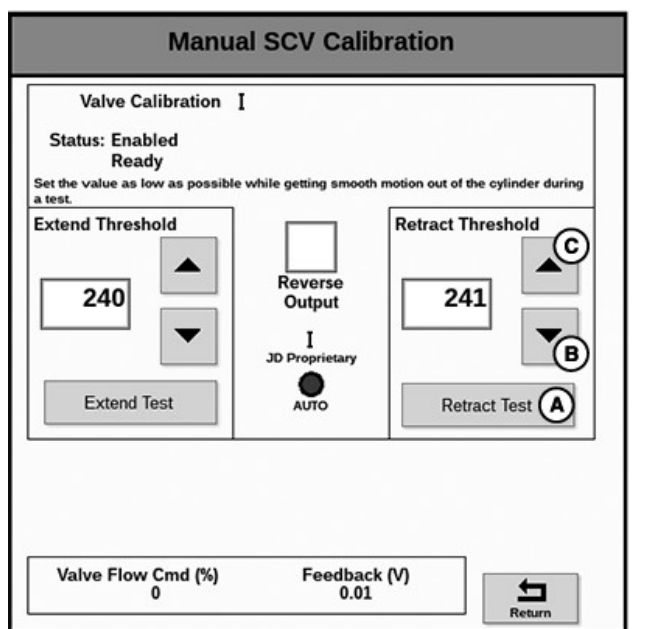
BEMÆRK: Hvis redskabsstyringscylinderen når maksimum- eller minimumslaget under testen, skal cylinderen flyttes.



Stop test-tasten

PC26416—UN—22OCT18

7. Vælg Stop test-tasten.



PC27006—UN—10JUN19

A—Tasten Udkøringstest

B—Tasten Reduktion

C—Tasten Forøgelse

8. Vælg tasten Udkøringstest (A).
9. Vælg tasten Reduktion (B), indtil skraberen ikke bevæger sig.
10. Vælg tasten Forøgelse (C), indtil skraberen bevæger sig så langsomt som muligt, mens den fortsatte bevægelse fastholdes.

BEMÆRK: Hvis redskabsstyringscylinderen når maksimum- eller minimumslaget under testen, skal cylinderen flyttes.



Stop test-tasten

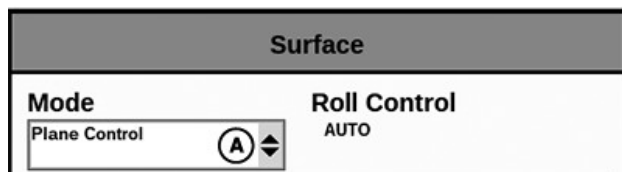
PC26416—UN—22OCT18

11. Vælg Stop test-tasten.

RW00482,00009CB-74-08MAY20

Overflade

Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Opsætning > tasten Rediger overflade.



PC27090—UN—06MAY19

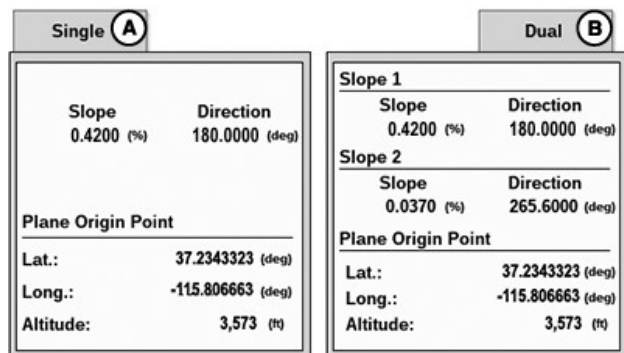
A—Rullemenuen Kontrolmodus

Vælg en kontrolmodus fra rullemenuen (A).

- **Planeringsstyring** opretter og styrer automatisk skraberens til at skære en planering med enkelt skråning eller dobbelt skråning. Planeringsberegneren kan oprette en planering, der passer bedst, baseret på registrerede højdedata. En bedst tilpasset planering beregner et planeringsdesign med den mindste mængde materiale, der skal flyttes (snit og fyldning).
- **Fjernbetjening** modtager højdedatakommandoer fra en anden kilde til et ønsket planerings- eller grøftedesign. Fjernbetjeningen styrer automatisk knivhøjden til en beregnet højde på en planering eller en grøft oprettet af Surface Water Pro™ Plus, T3RRA Cutta™, eller anden tredjepartssoftware.
- **Nivelleringskontrol** laver en ønsket skråning efter den faktiske tilbagelagte afstand, ikke den lineære afstand. Nivelleringskontrol er ikke retningsafhængig og bruges ofte til at lave kørespor eller enkle grøfter. Systemet fyldes eller skæres automatisk under kørsel op eller ned ad bakke.

(Se Systemoversigt—iGrade™) for yderligere oplysninger om en kontrolmodus.)

Planeringsstyring



PC27091—UN—07MAY19

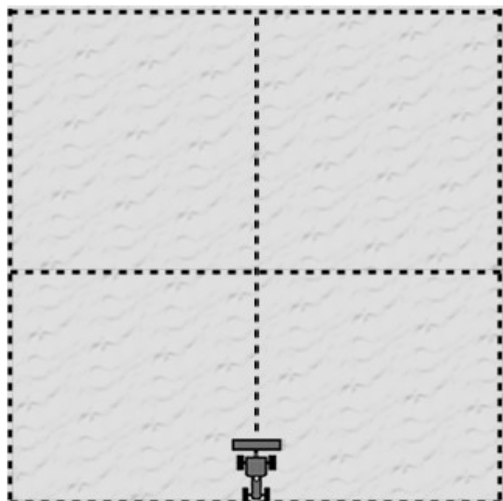
A—Planering med enkelt skråning

B—Planering med dobbelt skråning

Definer planeringen som en enkelt (A) eller dobbelt (B) skråning. Definer planeringerne ved hjælp af planeringsberegneren eller ved at indtaste skråningen og retningen manuelt.

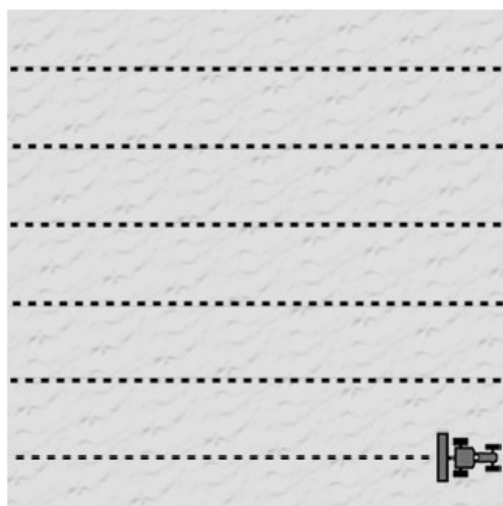
Planeringskontrol—Planeringsberegner

For at beregne en overflade kræver planeringsberegneren, at føreren skal køre over en del af arealet og indsamle undersøgelsesdatapunkter. Datapunkter indsamles fra redskab 1's GPS-modtager. Opbehold et RTK-signal (realtidskinematik), mens der indsamles datapunkter.



PC27092—UN—07MAY19

Minimum

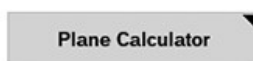


PC21064—UN—06APR15

Bedste resultater

Efterhånden som der indsamles flere datapunkter, øges nøjagtigheden af resultaterne. Undersøg som minimum perimeteren og et X-mønster gennem midten. Udfør en grundig undersøgelse ved at lave lige køresporlinjer gennem marken for at opnå de bedste resultater. Lav sporingslinjer med følgende sporafstand afhængigt af den mark, der skal undersøges:

- For marker med væsentlige højdeændringer og skråninger anbefales en sporafstand på 7,5-15 m (25-50 ft).
- På fladere marker anbefales en sporafstand på 15 m (50 ft).
- For flad eller præcisionsnivelleret jord anbefales en sporafstand på 15-30 m (50-100 ft). Overskrid ikke 50 m (164 ft) sporafstand til undersøgelsesformål.



PC27093—UN—07MAY19

Tasten Planeringsberegner

1. Vælg tasten Planeringsberegner.
2. Hæv skraberbladet til den højeste position.



Tasten Start

PC27094—UN—07MAY19

3. Vælg tasten Start for at begynde at indsamle datapunkter.
4. Gå gennem det påtænkte område, og indsamle datapunkter.



Tasten Pause

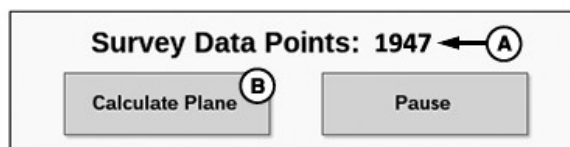
PC27095—UN—07MAY19



Tasten Genoptag

PC27096—UN—07MAY19

5. Vælg tasten Pause, når der køres uden for det påtænkte område. Vælg tasten Genoptag, når du går ind i det påtænkte område igen.



PC27102—UN—07MAY19

A—Undersøgelsesdatapunkter

B—Tasten Beregn planering

6. Når der er indsamlet 50 undersøgelsesdatapunkter (A), kan tasten Beregn planering (B) vælges. Vælg tasten, når undersøgelsen er gennemført.

Plane Calculator

Calculated Plane:

Results		Origin Point	
Slope	0.4200 (%)	Lat.:	37.2343323 (deg)
Direction	180.0000 (deg)	Long.:	-115.806663 (deg)
		Altitude:	3,573 (ft)

Save To:

Plane 1 (A) [Save] (B)

[Return]

PC27103—UN—07MAY19

A—Gem i: Rullemenu
B—Tasten Gem

7. Vælg en planering fra rullemenuen (A).

8. Vælg tasten Gem (B).

Planeringsstyring—Manuel indtastning

Retningsretningen er i forhold til stik nord. Negative hældningsprocentværdier falder til en lavere højde i forhold til udgangspunktet (ned ad bakke). Positive hældningsprocentværdier hælder til en højere højde i forhold til udgangspunktet (op ad bakke). Hældningsprocenten svarer ikke til hældningsvinklen i grader (f.eks. en hældning på 8,75 % = 5°).

- Hældning (%) = Lodret afstand/vandret afstand X 100
- Hældning (%) = (Tangent [hældning i grader]) X 100

Et udgangspunkt er et referencepunkt i absolut højde for den ønskede planering. Udgangspunktet bruges til at sammenligne den absolutte højde med den højde, der beregnes af iGrade™. Hvis der anvendes flere systemer, skal alle systemer bruge det samme udgangspunkt. GPS-forskydninger for hvert system skal være korrekt indtastet.

(Se Udgangspunkt for yderligere oplysninger).



PC27111—UN—08MAY19

Tasten Manuel indtastning

1. Vælg tasten Manuel indtastning.

Manual Entry

Edit slope details in either single or dual slope view.

Single (A) Dual

Slope (C) 0.1803 (%) Direction (D) 236.3099 (deg)

Plane Origin Point

Lat.: 41.4895636 (deg)
Long.: -90.4927117 (deg)
Altitude: 0.00 (ft)

[Edit Origin Point] (G)

[Return]

PC27112—UN—05JUN19

Manual Entry

Edit slope details in either single or dual slope view.

Single Dual (B)

Slope 1
Slope (C) 0.1000 (%) Direction (D) 180.0000 (deg)

Slope 2
Slope (E) 0.1500 (%) Direction (F) 270.0000 (deg)

Plane Origin Point

Lat.: 41.4895636 (deg)
Long.: -90.4927117 (deg)
Altitude: 0.00 (ft)

[Edit Origin Point] (G)

[Return]

PC27113—UN—05JUN19

A—Fanen Enkelt
B—Fanen Dobbelt
C—Indtastningsfeltet Skråning 1
D—Indtastningsfeltet Retning 1
E—Indtastningsfeltet Skråning 2
F—Indtastningsfeltet Retning 2
G—Tasten Rediger udgangspunkt

2. Vælg enten fanen Enkelt (A) eller fanen Dobbelt (B).

BEMÆRK: Sørg for, at GPS-modtageren for redskab 1 bruger RTK-signal.

3. Placer maskinen i den ønskede hældningsretning med skraberbladet direkte ved udgangspunktet.

4. Indtast hældningen i indtastningsfeltet (C).

5. Indtast retningen i indtastningsfeltet (D).

BEMÆRK: For at opnå de bedste resultater med dobbelt skråning skal der anvendes en anden skråning, der er 90° (vinkelret) på den første skråning.

6. Ved indtastning af en dobbelt skråning:
 - a. Indtast hældningen i indtastningsfeltet (E).
 - b. Indtast retningen i indtastningsfeltet (F).
7. Vælg tasten Rediger udgangspunkt (G).
8. Når der først indstilles et udgangspunkt, skal placeringen identificeres med landmålerstok eller markører, så skraberen kan vende tilbage til systemvalidering og nulstille planeringens udgangspunkt efter behov under driften.

PC27115—UN—09MAY19

A—Tasten Indstil udgangspunkt

9. Vælg tasten Indstil udgangspunkt (A).

Udgangspunkt

PC28564—UN—19NOV21

Udgangspunktet kan indstilles til den aktuelle placering (A), skiftes fremad (B) og skiftes tilbage (C) ved hjælp af overlejring af køresiden for udgangspunkt.

Fjernbetjening

PC27116—UN—09MAY19

A—Rullemenuen Tilslutning

B—Rullemenuen Serieporttildeling

C—Tasten Opsætning af serieport

1. Vælg tilslutningstypen fra rullemenuen (A).

BEMÆRK: Visse tilslutningstyper kræver ikke en serieporttildeling eller en opsætning af serieport.

2. Vælg en serieporttildeling fra rullemenuen (B).

- Vælg tasten Opsætning af serieport (C), og fuldfør opsætning af serieporten.

(Se Serieporte for yderligere oplysninger).

Nivelleringskontrol

Definer nivellering ved manuelt at indtaste skråningen eller ved at bruge hældningsberegneren.

Nivelleringskontrol—Manuel indtastning

Negative hældningsprocentværdier falder til en lavere højde i forhold til udgangspunktet (ned ad bakke). Positive hældningsprocentværdier hælder til en højere højde i forhold til udgangspunktet (op ad bakke). Hældningsprocenten svarer ikke til hældningsvinklen i grader (f.eks. en hældning på 8,75 % = 5°).

- Hældning (%) = Lodret afstand/vandret afstand X 100
- Hældning (%) = (Tangent [hældning i grader]) X 100

- Placer maskinen i den ønskede hældningsretning med skraberbladet direkte ved udgangspunktet.

BEMÆRK: Sørg for, at GPS-modtageren for redskab 1 bruger RTK-signal.

- Identificer udgangspunktet med landmålerstokke eller markører, så skraberen kan vende tilbage til systemvalidering og nulstille planeringens udgangspunkt efter behov under driften.

PC27118—UN—10MAY19

A—Indtastningsfeltet Skråning

B—Indtastningsfeltet Rulleindstillingspunkt

- Indtast hældningen i indtastningsfeltet (A).
- Hvis tværhældning er aktiveret og konfigureret, indtastes et rulleindstillingspunkt i indtastningsfeltet (B).

Nivelleringskontrol—Nivelleringsberegner

Nivelleringsberegneren kræver en sti på mindst 30,5 m

(100 ft) for at blive undersøgt. Hvis den ønskede sti er mindre end 30,5 m (100 ft), skal du indtaste skråningen manuelt. Datapunkter indsamles fra GPS-modtageren for redskab 1. RTK-signal er påkrævet, mens der indsamles datapunkter.



PC27119—UN—10MAY19

Tasten Nivelleringsberegner

- Vælg tasten Nivelleringsberegner.
- Placer maskinen i den ønskede hældningsretning med skraberbladet direkte ved udgangspunktet.

BEMÆRK: Sørg for, at GPS-modtageren for redskab 1 bruger RTK-signal.

- Identificer udgangspunktet med landmålerstokke eller markører, så skraberen kan vende tilbage til systemvalidering og nulstille planeringens udgangspunkt efter behov under driften.
- Hæv skraberbladet til den højeste position.



PC27094—UN—07MAY19

Tasten Start

- Vælg tasten Start for at begynde at indsamle datapunkter.
- Kør den tilsigtede rute, og indsamle datapunkter.



PC27095—UN—07MAY19

Tasten Pause



PC27096—UN—07MAY19

Tasten Genoptag

- Vælg tasten Pause og Genoptag efter behov.

Grade Calculator

3) Continue driving the desired path to the destination.
 4) Pause and resume as needed.
 5) Once 20 or more points are collected, the grade can be calculated.

Survey Data Points	105
Calculated Grade	7.7497 (%)
Survey Length	551.45 ft
Max Elevation Change	
Cut	33.69 ft
Fill	50.80 ft

Save Grade (B) Pause

Return

PC27117—UN—10MAY19

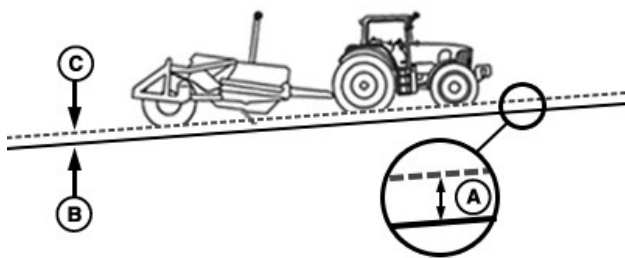
A—Undersøgelsesdatapunkter
 B—Tasten Gem nivellering

8. Når der er indsamlet 20 undersøgelsesdatapunkter (A), kan tasten Gem nivellering (B) vælges. Vælg tasten, når undersøgelsen er gennemført.

RW00482,00008C0-74-12NOV21

Højdeforskydning

Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Opsætning > tasten Rediger højde.



PC27915—UN—15APR20

A—Højdeforskydning
 B—Konstrueret planering (nul fejl)
 C—Forskudt planering

Højdeforskydning (A) er den samlede lodrette afstand mellem den konstruerede planering (B) og den forskudte planering (C). Skraberens skovlskær justeres, hver gang højdeforskydningen justeres. Når højden af planeringen skiftes, justeres skraberens skovlskær, hver gang der trykkes på forskydningstasten. Hvis der anvendes flere skrabere, anvendes den samme forskydningstrinværdi for alle skrabere.

1. Placer maskinen i den ønskede hældningsretning med skraberbladet direkte ved udgangspunktet.

BEMÆRK: Sørg for, at GPS-modtageren for redskab 1 bruger RTK-signal.

2. Identificer udgangspunktet med landmålerstokke eller markører, så skraberens kan vende tilbage til systemvalidering og nulstille planeringens udgangspunkt efter behov under driften.

Elevation Offset

Elevation Offset: 0.00 (ft) (E)

Elevation Error: 0.00 (ft) (A)

Adjustment Step Size: 0.08 (ft) (B)

Select to set offset to current position of scraper.

Return

PC27918—UN—16APR20

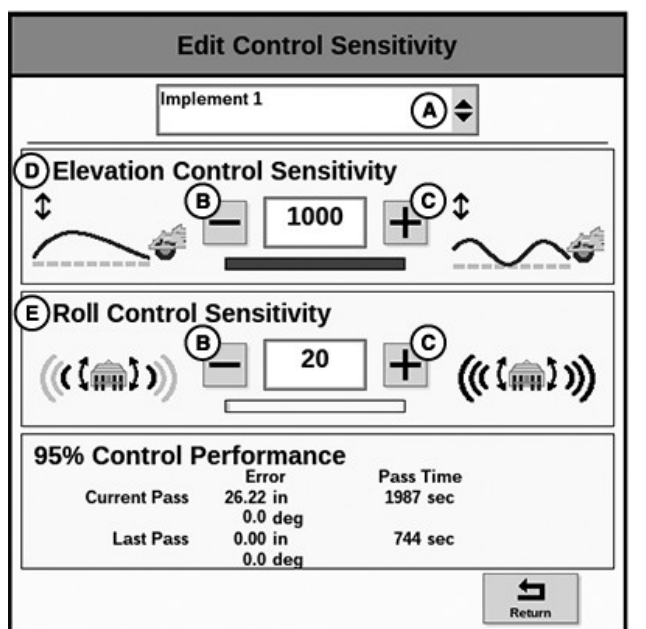
A—Tasten Indstil nulfejl
 B—Indtastningsfeltet Justering af trinstørrelse
 C—Tasten Forøgelse
 D—Tasten Reduktion
 E—Indtastningsfeltet Højdeforskydning

3. Vælg tasten Indstil nulfejl (A) for at indstille den konstruerede planering til skovlskærets højde for den aktuelle skraber 1. Dette nulstiller højdeforskydningen til nul.
4. Indtast en indstillingstrinstørrelse i indtastningsfeltet (B). Hver gang tasterne til forøgelse (C) eller reduktion (D) vælges, justeres den højdeforskydningsværdi, der vises i indtastningsfeltet (E) med den indtastede trinstørrelse.

RW00482,00009CC-74-16APR20

Redigering af reguleringsfølsomhed

Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Kalibreringer > tasten Reguleringsfølsomhed.



PC27916—UN—15APR20

- A—Rullemenuen Valg af redskab
 B—Tasten Reduktion
 C—Tasten Forøgelse
 D—Højdereguleringsfølsomhed
 E—Rullereguleringsfølsomhed

Hvis iGrade™ kontrollerer knivens højde eller ruller dårligt, skal du kontrollere, at:

- Alle SCV-tærskler er kalibreret præcist.
- Indstillingerne for SCV-flowhastigheden er korrekte.
- Kontraventilen (hvis monteret) er korrekt monteret og justeret.
- Indstillingerne for reguleringsfølsomheden er justeret korrekt.

Sådan justerer du indstillingerne for reguleringsfølsomhed:

1. Vælg redskabet fra rullemenuen (A).
2. Vælg tasterne Reduktion (B) eller Forøgelse (C).

Højdereguleringsfølsomhed (D) justerer aggressiviteten, hvormed hydraulikken justeres for lodrette fejl. Hvis redskabet efterlader et ujævnt udseende, skal værdien reduceres.

Rullereguleringsfølsomhed (E) justerer aggressiviteten, hvormed hydraulikken justerer for rullefejl (tværgående skråning). Hvis redskabet ser ud til at rokke meget til venstre og højre, skal værdien reduceres.

RW00482,00009CD-74-16APR20

Belastningsbegrænsning

BEMÆRK: Belastningsbegrænsning er ikke kompatibel med CCD-traktorer (Chrysler Collision Detection).

Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Opsætning > tasten Rediger belastningsbegrænsning.

Føreren kan indstille tærskelværdier for alle eller ingen af mulighederne for belastningsbegrænsning. Indstil belastningsgrænserne, når forholdene kan få maskinen eller skraberen til at sidde fast. Hvis maks. snit eller en belastningsgrænse indstilles, justeres skraberrhøjden automatisk. Anvendelse af hjulslip kræver en StarFire™-modtager på maskinen.

Motorbelastning overvåger motorbelastningen (drejningsmoment) på CAN-bussen. Når motorbelastningen nærmer sig den maksimale værdi, beordrer tildelingskontrolleren hydraulikken til at hæve skraberbladet for at reducere systembelastningen. Når motorbelastningen er lav, beordrer tildelingskontrolleren hydraulikken til at sænke skraberbladet til den tidligere højde.

Motoromdrejninger overvåger motoromdrejninger (o/min) på CAN-bussen. Når motoromdrejningerne nærmer sig minimumværdien, beordrer tildelingskontrolleren hydraulikken til at hæve skraberbladet for at reducere systembelastningen. Når motoromdrejningerne stiger, beordrer tildelingskontrolleren hydraulikken til at sænke skraberbladet til den tidligere højde.

Hjulslip overvåger forskellen mellem hjulhastigheden og maskinens GPS-hastighed. Når hjulslip nærmer sig den maksimale hjulsliptærskel, beordrer tildelingskontrolleren hydraulikken til at hæve skraberbladet for at reducere slip. Når hjulslippet falder, beordrer tildelingskontrolleren hydraulikken til at sænke skraberbladet til den tidligere højde.

Load Limiting

☒ Engine Load Max **34** (%)

☒ Engine Speed Min. **1700** (RPM)

☒ Wheel Slip Max **10** (%)

Edit Sensitivity

Return

PC27089—UN—06MAY19

- A—Afkrydsningsfelt for motorbelastning
 B—Afkrydsningsfelt for motoromdrejninger
 C—Afkrydsningsfelt for hjulslip
 D—Indtastningsfelt for motorbelastning
 E—Indtastningsfelt for motoromdrejninger
 F—Indtastningsfelt for hjulslip
 G—Tasten Rediger følsomhed

1. Vælg det tilsvarende afkrydsningsfelt (A-C) for at aktivere en belastningsbegrænsningsfunktion.
2. Indtast tærskelværdien i det tilsvarende indtastningsfelt (D-F).
3. Vælg tasten Rediger følsomhed (G), og juster følsomhedsværdierne efter behov.

(Se Redigering af belastningsbegrænsningsfølsomhed for yderligere oplysninger).

RW00482,00008BF-74-11JUN19

Redigering af belastningsbegrænsningsfølsomhed

Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Kalibreringer > tasten Rediger belastningsbegrænsningsfølsomhed.

Motoromdrejninger er den aktuelle o/min. Fald i motoromdrejninger er den aktuelle o/min under den laveste indstillede tærskel. Belastningsbegrænsende højdejusteringer beregnes ved at gange faldet i motoromdrejninger med følsomheden.

Motorbelastning er motorens drejningsmoment. Overskydende motorbelastning er den aktuelle motorbelastning over den maksimale indstillede tærskel. Belastningsbegrænsende højdejusteringer beregnes ved at gange den overskydende motorbelastning med følsomheden.

Hjulslip er baseret på forskellen mellem hjul- og GPS-hastighed. Fald i hjulslip er den slipværdi, der går ud over den maksimale indstillede tærskel. Belastningsbegrænsende højdejusteringer beregnes ved at gange fald i hjulslip med følsomheden.

(Se Belastningsbegrænsning for yderligere oplysninger).

Edit Load Limiting Sensitivity

Engine Speed **35**

Engine Load **25**

Wheel Slip **20**

Edit Sensitivity

Return

PC27071—UN—01MAY19

- A—Tasten Reduktion
 B—Tasten Forøgelse
 C—Motoromdrejninger
 D—Motorbelastning
 E—Hjulslip

Indstillinger for belastningsbegrænsende følsomhed bruges til at hæve skrabefladet, når tærskelværdierne overskrides, for at forhindre traktoren i at gå i stå, arbejder for meget eller har for stor hjulslip.

Øg belastningsbegrænsningsværdierne, når:

- Jordforhold kan få maskinen eller skraberen til at sidde fast.
- Føreren har begrænset erfaring med iGrade™.

Du justerer en belastningsbegrænsende følsomhedsindstilling ved at vælge tasterne Reduktion (A) eller Forøgelse (B) for den tilsvarende belastningsbegrænsende følsomhedstærskel (C-E).

RW00482,00008BA-74-18JUN19

Maks. snit

Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Opsætning > tasten Rediger maks. snit.

Maks. snit giver føreren mulighed for at indstille den maksimale dybde på skrabereens skovlskær under

skæring. Maks. snit kræver StarFire™-modtagere med RTK (realtidskinematik) monteret på maskinen og redskabet. Maskinens tildelingskontroller overvåger højden af maskinens og skraberens modtagere for at begrænse skovlskærets maksimale dybde.

Efter indstilling af det maksimale snit justeres højdereguleringsfølsomheden for at ændre den hastighed, som tildelingskontrolleren beordrer hydraulikken til at hæve eller sænke skraberen.

(Se Redigering af reguleringsfølsomhed for yderligere oplysninger).

Indstillingen af maks. snit anvendes til skraberne 1-3.

PC27121—UN—10MAY19

- A—Afkrydsningsfeltet Aktivér maks. snit
 B—Indtastningsfeltet Maks. snit
 C—Tasten Forøgelse
 D—Tasten Reduktion
 E—Tasten Indstil til aktuelt snit
 F—Tasten Rediger kalibrering

1. Markér afkrydsningsfeltet (A) for at aktivere maks. snit.
2. Indstil maks. snit med en af følgende indstillinger:
 - Indtast et maks. snit i indtastningsfeltet (B).
 - Vælg tasten Forøgelse (C) eller Reduktion (D).
 - Vælg tasten Indstil til aktuelt snit (E).
3. Vælg tasten Rediger kalibrering (F), og kalibrer de vertikale forskydninger for det globale positioneringssystem (GPS) for hver skraber.

Lodrette GPS-forskydninger

Den lodrette GPS-forskydningskalibrering bestemmer højdeforskellen mellem maskinens GPS-modtager og hver redskabs GPS-modtager. Udfør kalibreringen på en flad og plan overflade. Omkalibrer lodrette GPS-

StarFire er et varemærke tilhørende Deere & Company

forskydninger, hvis maskinens vægt eller dæktrykket ændres.

1. Kør i en lige linje, indtil den bagerste skraber er over jorden, som traktoren har kørt på.
2. Flyt manuelt hvert skraberblad til jordoverfladen.

PC27122—UN—10MAY19

- A—Tasten Kalibrer (skraber 1)
 B—Tasten Kalibrer (skraber 2)

3. Vælg tasten Kalibrer (A og B) for hver skraber.

RW00482,00008C2-74-24JUN19

Opsætning—Kørt afstand

Udstyrsforskydninger

Vælg genvejstasten Kørt afstand, fanen Opsætning og derefter tasten Rediger udstyr.

Equipment Offsets

Implement Type
Rear Mounted (A)

1 - GPS Connection Offset
112.5 (B) in

2 - Work Point
39.4 (C) in

Additional Machine Offsets

GPS Lateral Offset
0.0 in - Left

Actuator On Delay
0.010 (D) sec

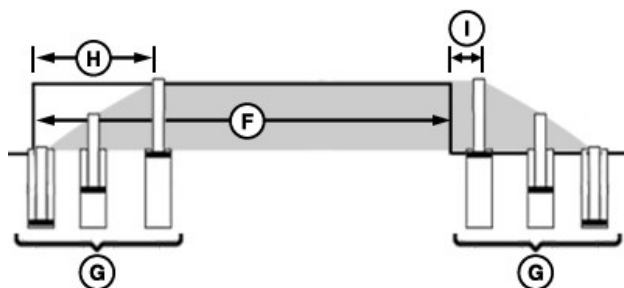
Actuator Off Delay
0.010 (E) sec

Note: Trip Time / Distance must be greater than actuator on/off delay times to properly work.

Edit (J)

Return

PC27073—UN—02MAY19



PC27074—UN—02MAY19

- A—Rullemenuen Redskabstype
B—Indtastningsfeltet Forskydning af GPS-forbindelse
C—Indtastningsfeltet Arbejdspunkt
D—Indtastningsfeltet Aktuators til-forsinkelse
E—Indtastningsfeltet Aktuators fra-forsinkelse
F—10 sek. turtid
G—Hydraulisk stempel
H—3 sek. aktuator til-forsinkelse
I—0,75 sek. aktuator fra-forsinkelse
J—Rediger-tast

1. Vælg redskabstype fra rullemenuen (A).
2. Indtast GPS-forbindelsesforskydningen i indtastningsfeltet for GPS-forbindelsesforskydning (B).
3. Indtast inline-afstanden fra tilslutningspunktet til redskabetss arbejds punkt i indtastningsfeltet Arbejdspunkt (C).
4. For at tage højde for mekanisk forsinkelse indtastes aktuatorens TIL-forsinkelsestider og aktuatorens FRA-forsinkelsestider i indtastningsfelterne for aktuatorforsinkelse (D og E).

For eksempel: Den totale turtid er 10 sekunder (F).
Det tager 3 sekunder (H) for det hydrauliske stempel

(G) at nå det fulde slag, der anses for at være TIL, og 0,75 sekunder (I) til at køre ind under TIL-grænsen. Indtast 3,0 sekunder for aktuatorens TIL-forsinkelsestid og 0,75 sekunder for aktuatorens FRA-forsinkelsestid.

5. Vælg Rediger-tasten (J).

Machine GPS Receiver Offsets

Serial Number: 262143

Machine Dimensions

GPS Offsets

1 - Lateral Offset: 0.0 (A) Center (in)

2 - Height: 10.1 (B) (in)

NOTE: Offsets configured here, on receiver VT, and John Deere Display should match.

Return

PC26067—UN—15NOV18

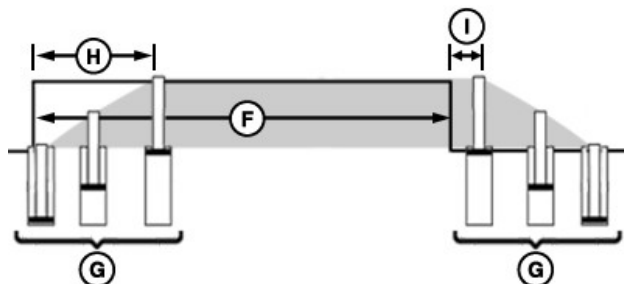
- A—Indtastningsfeltet Lateral forskydning
B—Indtastningsfeltet Højdeforskydning

6. Indtast den laterale GPS-forskydning i indtastningsfeltet Lateral forskydning (A).
7. Indtast GPS-højden i indtastningsfeltet Højde (B).

Udstyrsforskydninger med redskabs-GPS

Vælg genvejstasten Kørt afstand, fanen Opsætning og derefter tasten Rediger udstyr.

PC28570—UN—19NOV21



PC27074—UN—02MAY19

- A—Rullemenuen Redskabstype
 B—Indtastningsfeltet Redskabsbredde
 C—Tast til ændring af redskabsbredde/indtastning af lateral forskydning
 D—Indtastningsfeltet Aktuators til-forsinkelse
 E—Indtastningsfeltet Aktuators fra-forsinkelse
 F—10 sek. turtid
 G—Hydraulisk stempel
 H—3 sek. aktuator til-forsinkelse
 I—0,75 sek. aktuator fra-forsinkelse
 J—Rediger-tast

1. Vælg redskabstype fra rullemenuen Redskabstype (A).
2. Indtast redskabsbredden i indtastningsfeltet Redskabsbredde (B).
3. Vælg tasten Skift redskabsbredde/Indtastning af lateral forskydning (C), og indtast den laterale forskydningsværdi.
4. For at tage højde for mekanisk forsinkelse indtastes aktuatorens TIL-forsinkelsestider og aktuatorens FRA-forsinkelsestider i indtastningsfelterne for aktuatorforsinkelse (D og E).

For eksempel: Den totale turtid er 10 sekunder (F). Det tager 3 sekunder (H) for det hydrauliske stempel (G) at nå det fulde slag, der anses for at være TIL, og 0,75 sekunder (I) til at køre ind under TIL-grænsen. Indtast 3,0 sekunder for aktuatorens TIL-

forsinkelsestid og 0,75 sekunder for aktuatorens FRA-forsinkelsestid.

5. Vælg Rediger-tasten (J).

PC28569—UN—19NOV21

- A—Indtastningsfeltet Lateral forskydning
 B—Indtastningsfeltet Inline forskydning
 C—Indtastningsfeltet Højdeforskydning

6. Indtast lateral GPS-forskydning i indtastningsfeltet (A).
7. Indtast GPS inline-forskydningen i feltet Inline forskydning (B).
8. Indtast GPS-højden i indtastningsfeltet Højde (C).

PC28568—UN—19NOV21

- A—Indtastningsfeltet Lateral forskydning
 B—Tast til ændring af redskabsbredde/indtastning af lateral forskydning

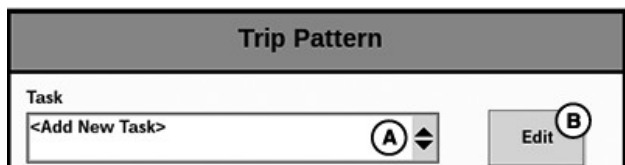
Siden Redskabs GPS-forskydninger gør det muligt at indstille en lateral forskydning efter redskabsbredden. Når du trykker på tasten Skift redskabsbredde/Lateral forskydning (B), vises indtastningsfeltet for lateral forskydning (A).

RW00482,00009CE-74-13DEC21

Kørselsmønster

Vælg genvejstasten Kørt afstand, fanen Opsætning og derefter tasten Rediger tripmønster.

Sådan indtastes en ny opgave:

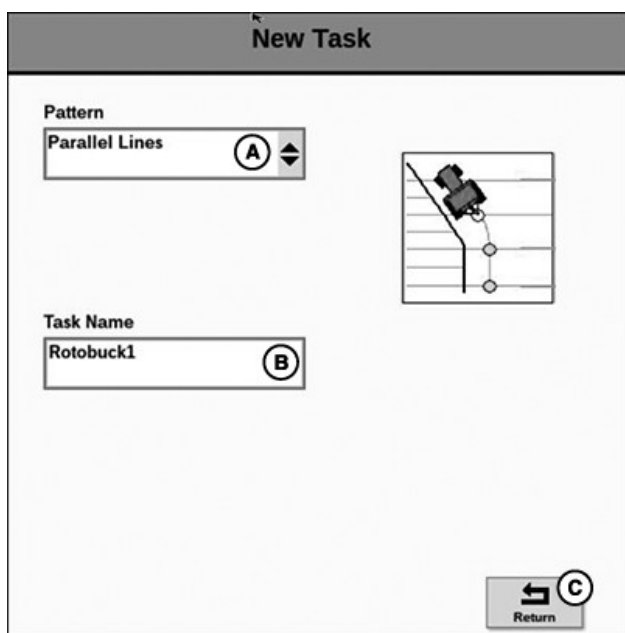


PC27126—UN—13MAY19

A—Rullemenuen Opgave
B—Rediger-tast

1. Vælg Tilføj ny opgave fra rullemenuen (A).
2. Vælg Rediger-tasten (J).
3. Udfør de angivne trin for en mønstertype.
(For mere information om mønstertyper henvises til Systemoversigt—Kørt afstand).

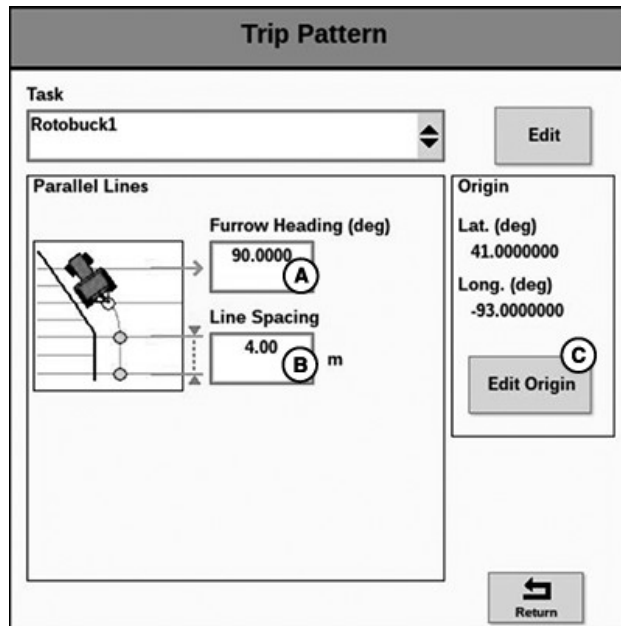
Parallele linjer



PC28565—UN—19NOV21

A—Rullemenuen Mønster
B—Indtastningsfeltet Opgavenavn
C—Returtast

1. Vælg Parallelle linjer fra rullemenuen (A).
2. Indtast et opgavenavn i indtastningsfeltet Opgavenavn (B).
3. Vælg returtasten (C).

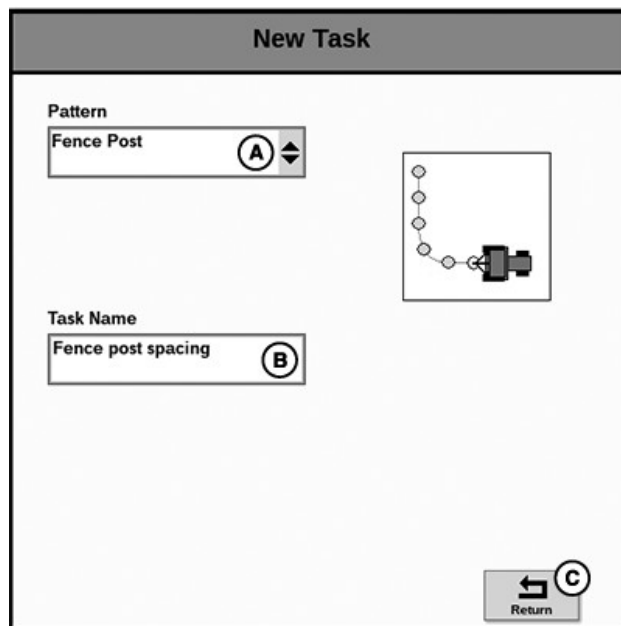


PC28566—UN—19NOV21

A—Indtastningsfeltet Fureretning
B—Indtastningsfeltet Linjeafstand
C—Tasten Rediger udgangspunkt

4. Indtast fureretningen i indtastningsfeltet Fureretning (A).
5. Indtast linjeafstanden i indtastningsfeltet Linjeafstand (B).
6. Vælg tasten Rediger udgangspunkt (C), og indstil udgangspunktet.
(Se Udgangspunkt for yderligere oplysninger).

Hegnss Stolpe



PC27129—UN—13MAY19

A—Rullemenuen Mønster
B—Indtastningsfeltet Opgavenavn
C—Returtast

1. Vælg Hegnsstolpe fra rullemenuen (A).
2. Indtast et opgavenavn i indtastningsfeltet Opgavenavn (B).
3. Vælg returtasten (C).

PC27130—UN—13MAY19

A—Indtastningsfeltet Hegnsstolpeafstand

4. Indtast hegnstolpeafstanden i indtastningsfeltet Hegnsstolpeafstand (A).

Plotmønster

PC27131—UN—13MAY19

A—Rullemenuen Mønster
B—Indtastningsfeltet Opgavenavn
C—Returtast

1. Vælg Plotmønster fra rullemenuen (A).

2. Indtast et opgavenavn i indtastningsfeltet Opgavenavn (B).
3. Vælg returtasten (C).

PC27132—UN—13MAY19

A—Indtastningsfeltet Plotlængde
B—Indtastningsfeltet Plotdeler
C—Indtastningsfeltet Segmentdeler
D—Indtastningsfeltet Følgespors retning
E—Indtastningsfeltet Plots pr. segment
F—Indtastningsfeltet Plots pr. passage
G—Rullemenuen Start af passage
H—Tasten Rediger udgangspunkt

4. Indtast plotlængden i indtastningsfeltet Plotlængde (A).
5. Indtast plotdeleren i indtastningsfeltet Plotdeler (B).
6. Indtast segmentdeleren i indtastningsfeltet Segmentdeler (C).
7. Indtast følgesporets retning i indtastningsfeltet Følgespors retning (D).
8. Indtast antallet af plots pr. segment i indtastningsfeltet Plots pr. segment (E).
9. Indtast antallet af plots pr. passage i indtastningsfeltet Plots pr. passage (F).
10. Vælg enten Halvt segment eller Fuldt segment fra rullemenuen (G).
11. Vælg tasten Rediger udgangspunkt (H), og indstil udgangspunktet.

(Se Udgangspunkt for yderligere oplysninger).

Gitter—90 grader

PC27136—UN—13MAY19

A—Rullemenuen Mønster
 B—Rullemenuen Gitterlayout
 C—Indtastningsfeltet Opgavenavn
 D—Returtast

1. Vælg gitter fra rullemenuen Mønster (A).
2. Vælg 90 grader fra rullemenuen (B).
3. Indtast et opgavenavn i indtastningsfeltet Opgavenavn (C).
4. Vælg returtasten (D).

PC27137—UN—13MAY19

A—Indtastningsfeltet Følgespors retning
 B—Indtastningsfeltet Beplantningsafstand
 C—Indtastningsfeltet Sporafstand
 D—Tasten Rediger udgangspunkt

5. Indtast følgesporets retning i indtastningsfeltet Følgespors retning (A).
6. Indtast beplantningsafstanden i indtastningsfeltet Beplantningsafstand (B).
7. Indtast sporafstanden i indtastningsfeltet Sporafstand (C).
8. Vælg tasten Rediger udgangspunkt (D), og indstil udgangspunktet.
 (Se Udgangspunkt for yderligere oplysninger).

Gitter—Ligesidede trekanter

PC27138—UN—13MAY19

A—Rullemenuen Mønster
 B—Rullemenuen Gitterlayout
 C—Indtastningsfeltet Opgavenavn
 D—Returtast

1. Vælg gitter fra rullemenuen Mønster (A).
2. Vælg Lige store trekanter fra rullemenuen (B).
3. Indtast et opgavenavn i indtastningsfeltet Opgavenavn (C).
4. Vælg returtasten (D).

PC27139—UN—13MAY19

A—Indtastningsfeltet Følgespors retning
 B—Indtastningsfeltet Beplantningsafstand
 C—Tasten Rediger udgangspunkt

- Indtast følgesporets retning i indtastningsfeltet Følgespors retning (A).
- Indtast beplantningsafstanden i indtastningsfeltet Beplantningsafstand (B).
- Vælg tasten Rediger udgangspunkt (C), og indstil udgangspunktet.

(Se Udgangspunkt for yderligere oplysninger).

Gitter—Integrerede vinkler

PC27140—UN—13MAY19

A—Rullemenuen Mønster
 B—Rullemenuen Gitterlayout
 C—Indtastningsfeltet Opgavenavn

D—Returtast

- Vælg gitter fra rullemenuen Mønster (A).
- Vælg Integrerede vinkler fra rullemenuen (B).
- Indtast et opgavenavn i indtastningsfeltet Opgavenavn (C).
- Vælg returtasten (D).

PC27141—UN—13MAY19

A—Indtastningsfeltet Følgespors retning
 B—Indtastningsfeltet Beplantningsafstand
 C—Indtastningsfeltet Beplantningsvinkel
 D—Indtastningsfeltet Sporafstand
 E—Tasten Rediger udgangspunkt

- Indtast følgesporets retning i indtastningsfeltet Følgespors retning (A).
- Indtast beplantningsafstanden i indtastningsfeltet Beplantningsafstand (B).
- Indtast beplantningsvinklen i indtastningsfeltet til indtastning af beplantningsvinkel (C).
- Indtast sporafstanden i indtastningsfeltet til sporafstand (D).
- Vælg tasten Rediger udgangspunkt (E), og indstil udgangspunktet.

(Se Udgangspunkt for yderligere oplysninger).

Gitter—Skiftende rækker

PC27142—UN—13MAY19

A—Rullemenuen Mønster
 B—Rullemenuen Gitterlayout
 C—Indtastningsfeltet Opgavenavn
 D—Returtast

1. Vælg gitter fra rullemenuen Mønster (A).
2. Vælg Skiftende rækker fra rullemenuen Gitterlayout (B).
3. Indtast et opgavenavn i indtastningsfeltet Opgavenavn (C).
4. Vælg returtasten (D).

PC27143—UN—13MAY19

A—Indtastningsfeltet Følgespors retning
 B—Indtastningsfeltet Beplantningsafstand
 C—Indtastningsfeltet Sporafstand
 D—Tasten Rediger udgangspunkt

5. Indtast følgesporets retning i indtastningsfeltet Følgespors retning (A).
6. Indtast beplantningsafstanden i indtastningsfeltet Beplantningsafstand (B).
7. Indtast sporafstanden i indtastningsfeltet Sporafstand (C).
8. Vælg tasten Rediger udgangspunkt (D), og indstil udgangspunktet.
 (Se Udgangspunkt for yderligere oplysninger).

Rediger udgangspunkt

Udgangspunktet repræsenterer et tursted, der bruges til at lokalisere alle andre ture inden for det definerede mønster. Det er vigtigt at finde det præcise udgangspunkt. Udgangspunktet bruger maskinens GPS-forskydninger og udstyrsforskydninger. Sørg for, at begge forskydninger er indtastet korrekt, før udgangspunktet indstilles. Alt afhængig af konfigurationen skal følgespor på skærmen sættes op, så de passer til udgangspunktet og kørselsretningen.

PC28567—UN—19NOV21

A—Indtastningsfeltet Original breddegrad
 B—Indtastningsfeltet Original længdegrad
 C—Tryktasten Fremad
 D—Tryktasten Bak
 E—Skifts udgangspunkt, total
 F—Skifts udgangspunkt til venstre
 G—Skifts udgangspunkt til højre
 H—Tasten Indstil til aktuell placering

Hvis det nøjagtige udgangspunkt er kendt:

1. Indtast udgangspunktets breddegrad i indtastningsfeltet (A) Original breddegrad.
2. Indtast udgangspunktets længdegrad i indtastningsfeltet Original længdegrad (B).

Hvis det præcise udgangspunkt er ukendt:

1. Placer maskinen i retning af det næste tursted med redskabet direkte ved udgangspunktet.
2. Vælg tasten Indstil til aktuell placering (H).
3. Dokumentér bredde- og længdegrad for udgangspunktet.

Tryktasten Fremad (C) og tryktasten Bak (D) er bundet til maskinens retning inden for mønsteret. Tasterne deaktiveres, når maskinen er større end 45° fra mønsterretningen. Hvert tryk på tasten ændrer udgangspunktet med 2,5 cm (1 in). Skiftets udgangspunkt, total (E) viser den samlede skiftede mængde.

Tasten Skifts udgangspunkt til venstre (F) og tasten Skifts udgangspunkt til højre (G) flytter udgangspunktet til den venstre eller højre kant af redskabsbredden.

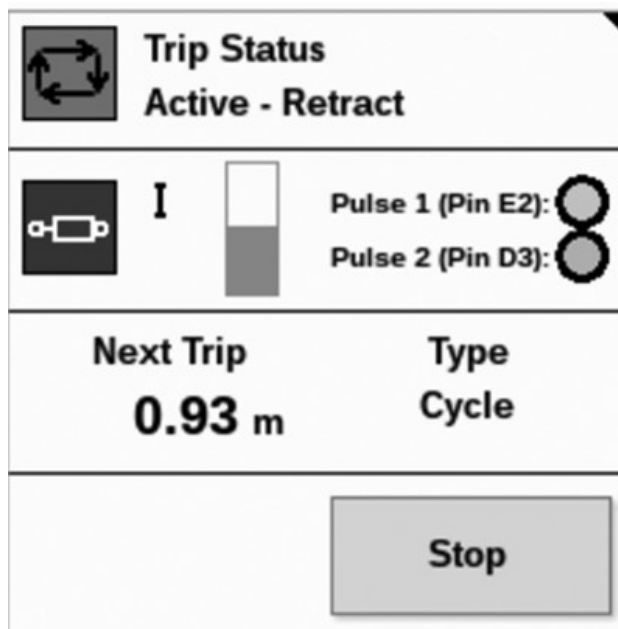
RW00482,0000AA4-74-14DEC21

Kørselskommando

Vælg genvejstasten Kørt afstand, fanen Opsætning og derefter tasten Rediger kørselskommando.

Kørselskommando definerer den metode, der styrer, hvornår en handling udløses. Der er fem typer kørselskommandoer:

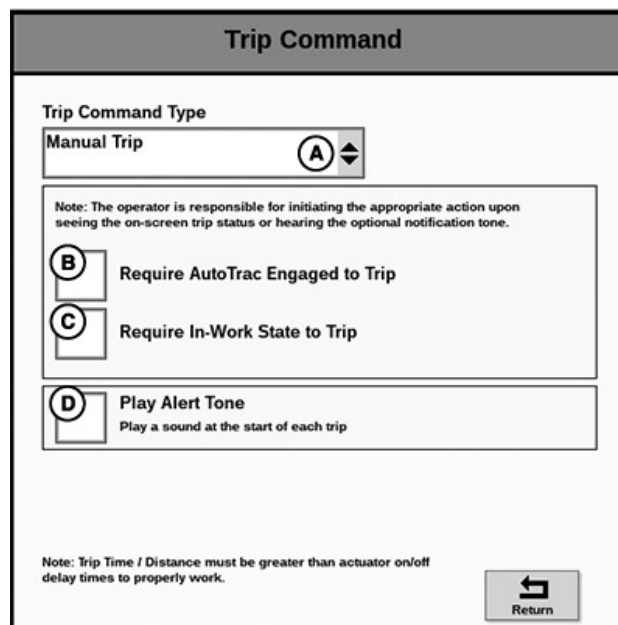
- **Manuel kørsel** giver føreren besked med en status på skærmen eller en valgfri advarselstone, når kørselskommandoen skal udføres.
- **Ventil** anvender SCV-flowkommandoer.
- **Serieport** anvender seriekommunikation.
- **Impuls** anvender den nederste drivanordning.
- **Bagerste anhængertræk** anvender ISO CAN-meldinger.



PC28562—UN—19NOV21

Når ventil og impuls vælges, sammenlægges LSD- og SCV-status til ét billede.

Manuel kørsel



PC27146—UN—14MAY19

A—Rullemenuen Kørselskommandotype

B—Afkrydsningsfeltet Kræver AutoTrac™ aktiveret for at aktivere kørsel

C—Afkrydsningsfeltet Kræver arbejdstilstand for at aktivere kørsel

D—Afkrydsningsfeltet Afspil advarselstone

1. Vælg Manuel kørsel fra rullemenuen Kørselskommandotype (A).
2. For at kræve, at AutoTrac™ er aktiveret for at aktivere kørselskommandoer, skal du markere afkrydsningsfeltet Kræver AutoTrac™ aktiveret for at aktivere kørsel (B).
3. Hvis du vil kræve en aktiv arbejdsregistreringstilstand for at aktivere kørselskommandoer, skal du markere afkrydsningsfeltet Kræver arbejdstilstand for at aktivere kørsel (C).
4. Markér afkrydsningsfeltet Afspil advarselstone (D) for at advare føreren med en hørbar tone ved starten af hver kørsel.

Ventil

AutoTrac er et varemærke tilhørende Deere & Company

PC27147—UN—14MAY19

- A—Rullemenuen Kørselskommandotype
 B—Indtastningsfeltet Til afstand eller Til tid
 C—Afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser
 D—Rullemenuen Ventil
 E—Rullemenuen Grænseflade
 F—Afkrydsningsfeltet Kræver AutoTrac™ aktiveret for at aktivere kørsel
 G—Afkrydsningsfeltet Kræver arbejdstilstand for at aktivere kørsel
 H—Afkrydsningsfeltet Afspil advarselstone

1. Vælg Ventil fra rullemenuen Kørselskommandotype (A).

BEMÆRK: Indtastningsfeltet (B) skifter til Til afstand eller Til tid baseret på, om afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser (C) er valgt.

2. Markér afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser (C) for at bruge afstanden til hændelser. For at bruge tid til hændelser skal afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser fravælges.

BEMÆRK: Når den udløses, køres ventilen ud under den valgte værdi for Til tid eller Til afstand, og trækkes derefter tilbage til 1,5 gange værdien for Til tid eller Til afstand. Hvis Til tid f.eks. er indstillet til 2 sekunder, køres ventilen ud i 2 sekunder og trækkes tilbage i 3 sekunder.

3. Indtast tid eller afstand i indtastningsfeltet Til afstand eller Til tid (B).
4. Vælg en ventil fra rullemenuen Ventil (D).
5. Vælg en grænseflade fra rullemenuen Grænseflade (E).

- Udvendig SCV-kontakt og indvendig SCV-kontakt
 - Kompatibel med 60-serien og ældre, der ikke er fra John Deere, 5XXX, 6X00, 6X10, 6X30,

7X00, 7X10, 7X20 og 7X30 traktorer med små stel.

- John Deere ældre modeller
 - Kompatibel med 8X00, 8X10, 8X20, 9X00, 9X10 og 9X20 traktorer.
 - Bruger kun SCV 1 eller 3.
 - Kræver, at ledningsnettet til UCC2-tildelingskontrolleren er forbundet til brotilslutningen bag på traktorens førerhus.
- John Deere mærket SCV
 - Kompatibel med 7X30, 8X30, U8, 9X30, 6R Final Tier 4 (FT4), 7R, 8R, 8RT, 8RX, 9R, 9RT og 9RX traktorer.
 - En hvilken som helst SCV kan bruges.
 - Tilslut ikke ledningsnettet til UCC2-tildelingskontrolleren til brotilslutningen bag på traktorens førerhus.
 - Hvis en SCV er tilknyttet et joystick, kan den ikke styres via JD Prop-styring.

• ISO SCV

- Kompatibel med 6R, 6M (når udstyret med elektroniske SCV'er), 7R, 8R, 8RT, 8RX, 9R, 9RT og 9RX traktorer.
- En hvilken som helst SCV kan bruges.
- Tilslut ikke ledningsnettet til UCC2-tildelingskontrolleren til brotilslutningen bag på traktorens førerhus.

6. Indtast tid eller afstand i indtastningsfeltet Til afstand eller Til tid (B).
7. Markér afkrydsningsfeltet Kræver AutoTrac™ aktiveret for at aktivere kørsel (F) for at kræve, at AutoTrac™ er aktiveret til kørselskommandoer.
8. Hvis du vil kræve, at arbejdsregistrering er aktiv for at aktivere kørselskommandoer, skal du markere afkrydsningsfeltet Kræver arbejdstilstand for at aktivere kørsel (G).
9. Markér afkrydsningsfeltet Afspil advarselstone (H) for at advare føreren med en hørbar tone ved starten af hver kørsel.

Serieport

PC27148—UN—14MAY19

- A—Rullemenuen Kørselskommandotype
 B—Indtastningsfeltet Til afstand eller Til tid
 C—Afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser
 D—Rullemenuen Serieporttildeling
 E—Tasten Opsætning af serieport
 F—Afkrydsningsfeltet Kræver AutoTrac™ aktiveret for at aktivere kørsel
 G—Afkrydsningsfeltet Kræver arbejdstilstand for at aktivere kørsel
 H—Afkrydsningsfeltet Afspil advarselstone

1. Vælg serieport fra rullemenuen Kørselskommandotyp (A).

BEMÆRK: Indtastningsfeltet (B) skifter til Til afstand eller Til tid baseret på, om afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser (C) er valgt.

2. Markér afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser (C) for at bruge afstanden til hændelser. For at bruge tid til hændelser skal afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser fravælges.

BEMÆRK: Når den udløses, køres ventilen ud under den valgte værdi for Til tid eller Til afstand, og trækkes derefter tilbage til 1,5 gange værdien for Til tid eller Til afstand. Hvis Til tid f.eks. er indstillet til 2 sekunder, køres ventilen ud i 2 sekunder og trækkes tilbage i 3 sekunder.

3. Indtast tid eller afstand i indtastningsfeltet Til afstand eller Til tid (B).
4. Vælg en serieport fra rullemenuen Serieporttildeling (D).
5. Vælg tasten Opsætning af serieport (E), og opsæt serieporten.
(Se Serieporte for yderligere oplysninger).
6. Markér afkrydsningsfeltet Kræver AutoTrac™

aktiveret for at aktivere kørsel (F) for at kræve, at AutoTrac™ er aktiveret til kørselskommandoer.

7. Hvis du vil kræve, at arbejdsregistrering er aktiv for at aktivere kørselskommandoer, skal du markere afkrydsningsfeltet Kræver arbejdstilstand for at aktivere kørsel (G).
8. Markér afkrydsningsfeltet Afspil advarselstone (H) for at advare føreren med en hørbar tone ved starten af hver kørsel.

Impuls

PC27149—UN—14MAY19

- A—Rullemenuen Kørselskommandotype
 B—Indtastningsfeltet Til afstand eller Til tid
 C—Afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser
 D—Afkrydsningsfeltet Kræver AutoTrac™ aktiveret for at aktivere kørsel
 E—Afkrydsningsfeltet Kræver arbejdstilstand for at aktivere kørsel
 F—Afkrydsningsfeltet Afspil advarselstone

1. Vælg Impuls fra rullemenuen Kørselskommandotype (A).

BEMÆRK: Indtastningsfeltet (B) skifter til Til afstand eller Til tid baseret på, om afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser (C) er valgt.

2. Markér afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser (C) for at bruge afstanden til hændelser. For at bruge tid til hændelser skal afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser fravælges.

BEMÆRK: Når den udløses, køres ventilen ud under den valgte værdi for Til tid eller Til afstand, og trækkes derefter tilbage til 1,5 gange værdien for Til tid eller Til afstand. Hvis Til tid f.eks. er indstillet til 2 sekunder, køres ventilen ud i 2 sekunder og trækkes tilbage i 3 sekunder.

3. Indtast tid eller afstand i indtastningsfeltet Til afstand eller Til tid (B).
4. For at kræve, AutoTrac™ er aktiveret for at aktivere kørselskommandoer, skal afkrydsningsfeltet Kræver AutoTrac™ aktiveret til kørselskommandoer (D) markeres.
5. Hvis du vil kræve, at arbejdsregistrering er aktiv for at aktivere kørselskommandoer, skal du markere afkrydsningsfeltet Kræver arbejdstilstand for at aktivere kørselskommandoer (E).
6. Markér afkrydsningsfeltet Afspil advarselstone (F) for at advare føreren med en hørbar tone ved starten af hver kørsel.

Bagerste anhængertræk

PC28325—UN—23NOV20

- A—Rullemenuen Kørselskommandotype
 B—Indtastningsfeltet Til afstand eller Til tid
 C—Afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser
 D—Indtastningsfeltet Til-position
 E—Tasten Indstil til aktuel position
 F—Indtastningsfeltet Fra-position
 G—Tasten Indstil til aktuel position
 H—Afkrydsningsfeltet Kræver AutoTrac™ aktiveret for at aktivere kørsel
 I—Afkrydsningsfeltet Kræver arbejdstilstand for at aktivere kørsel
 J—Afkrydsningsfeltet Afspil advarselstone

1. Vælg Bageste anhængertræk fra rullemenuen Kørselskommandotype (A).

BEMÆRK: Indtastningsfeltet (B) skifter til Til afstand eller Til tid baseret på, om afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser (C) er valgt.

2. Markér afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser (C) for at bruge afstanden til hændelser. For at bruge tid til hændelser skal afkrydsningsfeltet Brug afstand til hændelser fravælges.

BEMÆRK: Når den udløses, køres ventilen ud under den valgte værdi for Til tid eller Til afstand, og trækkes derefter tilbage til 1,5 gange værdien for Til tid eller Til afstand. Hvis Til tid f.eks. er indstillet til 2 sekunder, køres ventilen ud i 2 sekunder og trækkes tilbage i 3 sekunder.

3. Indtast tid eller afstand i indtastningsfeltet Til afstand eller Til tid (B).

BEMÆRK: Til- og fra-positionen for anhængertrækket vises i procent. 100 % er hævet helt op, og 0 % er sænket helt ned.

4. Indtast til-positionen i indtastningsfeltet Til-position (D), eller flyt bagerste anhængertræk manuelt, og vælg derefter tasten Indstil til aktuel position (E).
5. Indtast fra-positionen i indtastningsfeltet Fra-position (F), eller flyt bagerste anhængertræk manuelt, og vælg derefter tasten Indstil til aktuel position (G).
6. Markér afkrydsningsfeltet Kræver AutoTrac™ aktiveret for at aktivere kørsel (H) for at kræve, at AutoTrac™ er aktiveret for at aktivere kørselskommandoer.
7. Hvis du vil kræve, at arbejdsregistrering er aktiv for at aktivere kørselskommandoer, skal du markere afkrydsningsfeltet Kræver arbejdstilstand for at aktivere kørsel (I).
8. Markér afkrydsningsfeltet Afspil advarselstone (J) for at advare føreren med en hørbar tone ved starten af hver kørsel.

RW00482,0000A98-74-14DEC21

Kørselsdokumentation

Vælg genvejstasten Kørt afstand > fanen Opsætning > tasten Rediger kørselsdokumentation.

PC27917—UN—16APR20

A—Afkrydsningsfeltet Aktivér dokumentation for kørt afstand

B—Indtastningsfeltet Antal rækker

C—Indtastningsfeltet Rækkeafstand

Når det er aktiveret, logges kørselshændelser ved hjælp af filserveren. Sørg for, at filserveren er aktiveret på hovedskærmen. Hvis der bruges flere skærme, skal det sikres, at filserveren er deaktiveret på den anden skærm.

BEMÆRK: Når marknavnet ændres, vil tildelingskontrolleren automatisk anmode om en trådløs dataoverførselsfilsynkronisering.

(Se Aktivering af filserver for yderligere oplysninger).

Kørselsdokumentationen logger det ønskede kørselssted til en fil, så hver kørselshændelse kan findes, når arbejdet er fuldført. Dette kan især være nyttigt, når der bruges kørt afstand til at skabe mønstre for længerevarende afgrøder som f.eks. frugtplantager. Filer bruger CSV-format med følgende overskrifter:

Kunde, Gård, Mark, Mønster navn, Breddegrad, Længdegrad, Retning, GMT-dato, GMT-tid, Kørselsnummer, Handlingstype

1. Markér afkrydsningsfeltet (A) for at aktivere dokumentation for kørt afstand.
2. Indtast antallet af rækker i indtastningsfeltet (B).
3. Indtast rækkeafstanden i indtastningsfeltet (C).

RW00482,00009D0-74-12NOV21

Aktivering af filserver

BEMÆRK: Hvis der bruges flere skærme, skal du sørge for, at filserveren er SLÅET FRA på den anden skærm.

GreenStar™ 3 2630-skærm

1. Vælg menu-knappen > tasten Skærm > genvejstasten Fejlsøgning.

PC26729—UN—09JAN19

A—Fanen Flere skærme

B—Tasten Skift indstillinger

2. Vælg fanen Flere skærme (A) og derefter tasten Skift indstillinger (B).

PC26730—UN—09JAN19

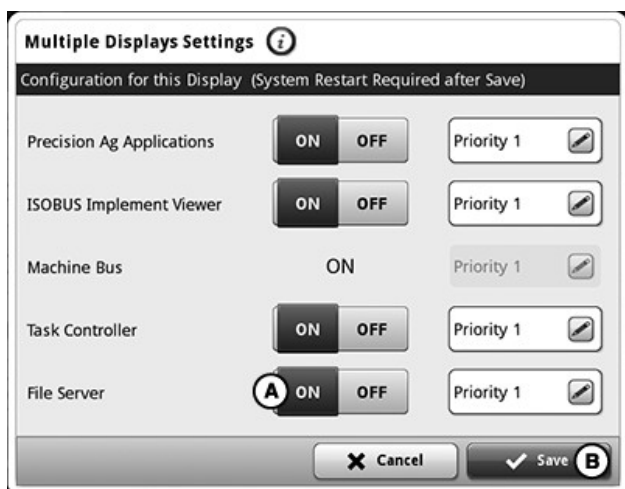
A—Afkrydsningsfeltet Filserver

B—Tasten Gem indstillinger og genstart skærm

3. Markér afkrydsningsmærket Filserver (A), og vælg derefter tasten Gem indstillinger og genstart skærm (B).
4. SLUK maskinen, lad skærmen slukke, og genstart derefter systemet.

Generation 4-skærm

1. Vælg menu-knappen > fanen System > programmet Skærm og lyd > fanen Flere skærme > Rediger-tasten > tasten Avanceret opsætning.



A—Slå filserver til/fra
B—Tasten Gem

PC26731—UN—09JAN19

2. Slå filserveren TIL med skiftekontakten (A), og vælg derefter tasten Gem (B).
3. SLUK maskinen, lad skærmen slukke, og genstart derefter systemet.

RW00482,00007ED-74-11JUN19

Kalibrering af udstyrsforskydning

Valider og juster udstyrets forskydninger for arbejds punktet. Før kalibrering udføres, skal det sikres, at maskinens GPS-forskydninger er indtastet korrekt, og at modtageren bruger RTK-signalet.

1. Vælg genvejstasten Kørt afstand > fanen Kalibreringer > tasten Kalibrering af udstyrsforskydning.
2. Opret et lige kørespor, og aktivér AutoTrac™.
3. Stop maskinen, når maskinen og redskabet er på følgesporet.
4. Markér kørselsaktuatorens position på jorden.



Tasten Næste side

PC22285—UN—16MAR16

5. Vælg tasten Næste side.
6. Kør maskinen fremad, så der er plads nok til at vende og anskaffe følgesporet, inden den markerede position er nået.
7. Vend maskinen, så den vender i den modsatte

retning, og aktivér AutoTrac™ på det samme følgespor.

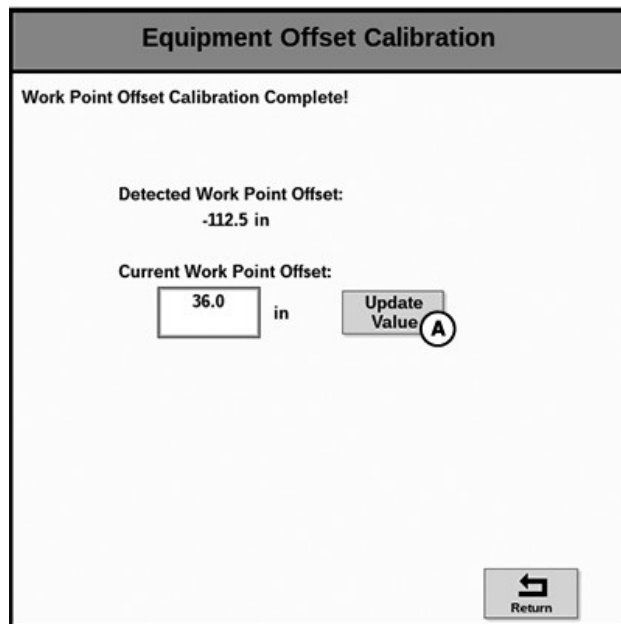
8. Stands maskinen, når arbejds punktet flugter med den markerede position.



Tasten Næste side

PC22285—UN—16MAR16

9. Vælg tasten Næste side.



PC27158—UN—14MAY19

A—Tasten Opdater værdi

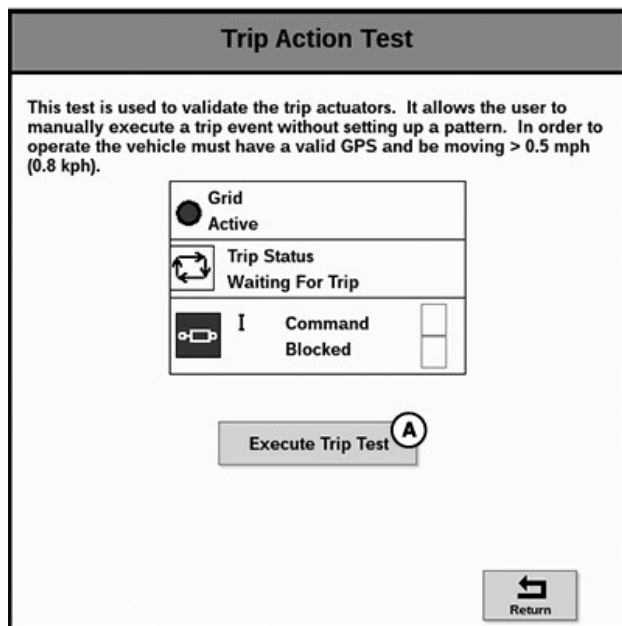
10. Vælg tasten Opdater værdi (A).

RW00482,00008C6-74-06OCT21

Test af kørselshandling

⚠ FORSIGTIG: Hold området omkring udstyret ryddet for at undgå alvorlig personskade. Denne procedure kræver, at maskinen bevæger sig fremad. Redskabet bevæger sig under testen. Læs og overhold Betjening af redskabsautomatiseringssystemer på sikker vis i afsnittet Sikkerhed, inden testen udføres.

Udfør en kørselshændelse manuelt for at validere kørselsaktuatoren uden at indstille et mønster. For at udføre en kørselstest kræver maskinen et gyldigt GPS-signal og skal bevæge sig med en hastighed på mere end 0,1 km/t (0,06 mph).



PC27159—UN—14MAY19

A—Tasten Udfør kørselstest

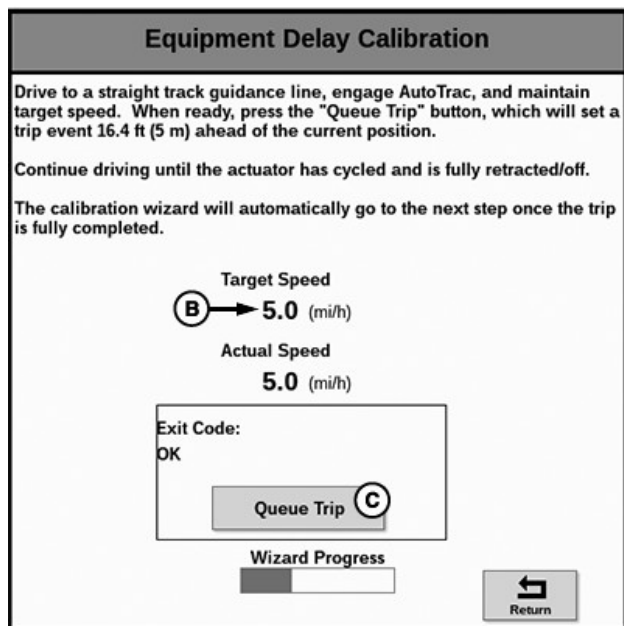
1. Vælg genvejstasten Kørt afstand > fanen Kalibreringer > tasten Test af kørselshandling.
2. Vælg tasten Udfør kørselstest (A) for at udføre en kørselshandling.
3. Gentag testen efter behov.

RW00482,00009D1-74-16APR20

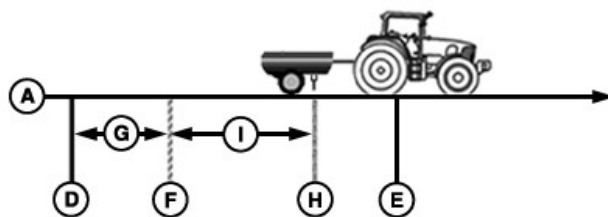
Kalibrering af udstyrsforsinkelse

Kalibrering af udstyrsforsinkelse kræver en præcis måling af kørselshændelsernes placeringer mellem to tilstødende passager. Det kan gøres på flere måder på jorden, men to af de nemmeste er:

- Brug et kamera, og placer et langt målebånd på jorden langs midten af lige kørespor. Sørg for, at kameraet har frit udsyn til både målebåndet og aktuatoren, mens maskinen kører.
- Sæt aktuatoren op til at efterlade mærker på jorden baseret på kørselshændelser, flyt derefter maskinen langs midten af et lige kørespor, og mål aktuatormærkerne.



PC27161—UN—16MAY19



PC27162—UN—15MAY19

- A—Lige kørespor
- B—Målhastighed
- C—Tasten Sæt tur i kø
- D—Start af kørselshændelse
- E—Aktuator trukket helt ind
- F—Aktuator trukket ud til TIL-position
- G—Mekanisk TIL-forsinkelse
- H—Aktuator i FRA-position (men ikke helt trukket ind)
- I—Aktuator i TIL- eller arbejdsposition

1. Vælg genvejstasten Kørt afstand > fanen Kalibreringer > tasten Kalibrering af mekanisk forsinkelse.
2. Kør på et lige kørespor (A) med AutoTrac™ aktiveret, mens målhastigheden opretholdes (B).
3. Aktivér automatisk funktion.
(Se Aktivering af automatisk funktion for yderligere oplysninger).
4. Vælg tasten Sæt kørsel i kø (C). Kørselshændelsen starter (D) 5 m (16,4 ft) foran den aktuelle position.
5. Fortsæt med at køre lige fremad, indtil aktuatoren har kørt og er trukket helt tilbage (E).

Equipment Delay Calibration

Turn the machine around and drive back over the same location, taking care to use the same guidance line and acquire the line completely at target speed before crossing the trip position.

Continue driving until the actuator has cycled and is fully retracted/off.

The calibration wizard will automatically go to the next step once the trip is fully completed.

Target Speed

C → 5.0 (mi/h)

Actual Speed

5.0 (mi/h)

Next Trip Type

42.5 ft Cycle

I Command
Blocked

☐
☐

Wizard Progress

Return

PC27164—UN—31MAY19

Equipment Delay Calibration

Measure the dimensions and enter them below to calculate the mechanical delays.

Distance between Actuator On Points

1 0.0 **B** (in)

Distance between Actuator Off Points

2 393.7 **D** (in)

Actuator On Delay

Current 1.704 sec

Estimated 0.000 sec

Update On Delay **E**

Actuator Off Delay

Current 0.319 sec

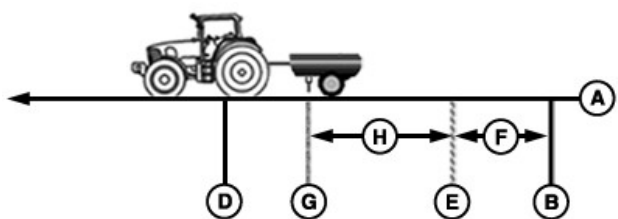
Estimated 0.000 sec

Update Off Delay **F**

Wizard Progress

Return

PC27168—UN—16MAY19

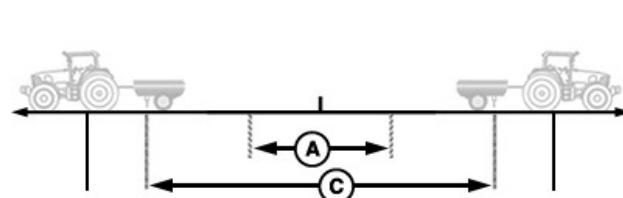


PC27165—UN—16MAY19

- A—Lige kørespor
B—Start af kørselshændelse
C—Målhastighed
D—Aktuator trukket helt ind
E—Aktuator trukket ud til TIL-position
F—Mekanisk TIL-forsinkelse
G—Aktuator i FRA-position (men ikke helt trukket ind)
H—Aktuator i TIL- eller arbejdsposition

BEMÆRK: Sørg for, at der er nok plads til at lave følgesporet (A) efter vending, før du når start på kørselshændelsen (B).

6. Vend maskinen rundt, og kør på samme lige kørespor med AutoTrac™ aktiveret, mens målhastigheden (C) opretholdes.
7. Fortsæt med at køre lige fremad, indtil aktuatoren har kørt og er trukket helt tilbage (D).



PC27169—UN—16MAY19

- A—Afstand mellem aktuatorers til-punkter
B—Indtastningsfeltet Afstand mellem aktuatorers til-punkter
C—Afstand mellem aktuatorers fra-punkter
D—Indtastningsfeltet Afstand mellem aktuatorers fra-punkter
E—Tasten Opdater til-forsinkelse
F—Tasten Opdater fra-forsinkelse

8. Indtast afstanden mellem aktuatorens TIL-punkter (A) i indtastningsfeltet (B).
9. Indtast afstanden mellem aktuatorens FRA-punkter (C) i indtastningsfeltet (D).
10. Vælg tasten Opdater til-forsinkelse (E).
11. Vælg tasten Opdater fra-forsinkelse (F).

RW00482,00009D2-74-08MAY20

Brug af

Aktivering af automatisk funktion

⚠ FORSIGTIG: Brug ikke iGrade™ eller Kørt afstand på veje. Læs og overhold instruktionerne til deaktivering af iGrade™ og Kørt afstand i denne betjeningsvejledning inden kørsel på offentlig vej for at undgå alvorlig personskade.

BEMÆRK: For at lette instruktionen bruger denne betjeningsvejledning hydraulikudtag (SCV) 3. Hvis det foretrækkes, kan føreren vælge en anden SCV.

Systemkravene for betjening afhænger af konfigurationen. For at lette instruktionen bruger denne betjeningsvejledning den grundlæggende betjening af traktoren med hydraulikudtag (SCV'er) til at aktivere den automatiske funktion.

(Se maskinens betjeningsvejledning for yderligere oplysninger om, hvordan SCV'erne aktiveres for en specifik maskine.)

(Hvis konfigurationen kræver en tredjepartsenhed for at aktivere automatisk funktion eller handling, henvises der til tredjeparts betjeningsvejledning).

Sådan aktiverer du automatisk hydraulikfunktion:

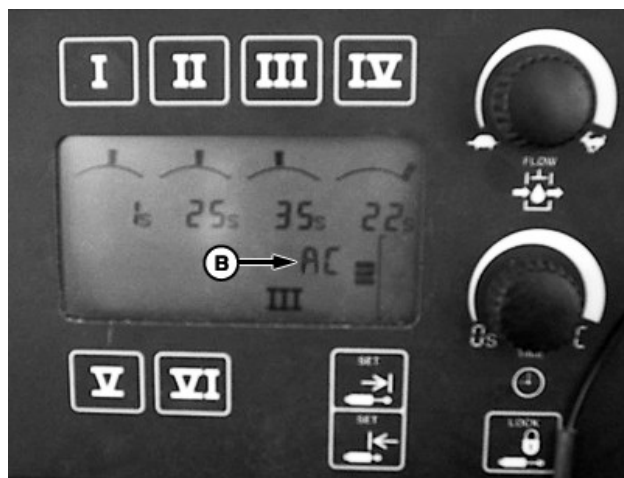


PC18220—UN—05DEC13

A—Betjeningshåndtag til SCV

1. Hvis der anvendes Legacy JD Proprietary eller JD Proprietary, skal betjeningshåndtaget til SCV (A) anbringes i den fremadrettede låseposition. Hvis der anvendes en ISO-ventilgrænseflade, skal du vælge genaktiveringskontakten.
2. Kontrollér, at den automatiske funktion er slået TIL.

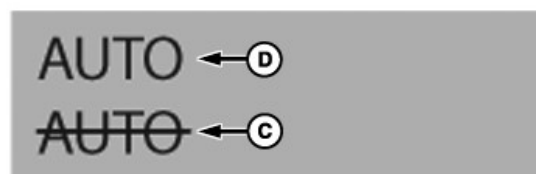
iGrade™ er et varemærke tilhørende Deere & Company



PC18234—UN—11DEC13

B—AC-tilstand

- Hvis maskinen betjenes vha. en TouchSet™-skærm, skal det bekræftes, at EC ændres til AC (B).



PC22235—UN—01MAR16

C—Automatisk funktion slået FRA

D—Automatisk funktion slået TIL

- Hvis maskinen betjenes vha. en CommandCenter™, skal det bekræftes, at automatisk funktion slået FRA (C) ændres til automatisk funktion slået TIL (D).

RW00482,00009EE-74-22MAY20

Frakobling og deaktivering af redskabsautomatisering

⚠ FORSIGTIG: Undgå alvorlige ulykker eller dødsfald ved at slå styringssystemerne til maskine og redskab fra, inden der køres ud på offentlig vej.

Deaktiver Redskabsautomatisering

- Sænk maskinens hastighed til under minimumshastigheden på 0,1 km/t (0,06 mph).
- Afhængigt af konfigurationen kan du enten slå tasten Nivellering FRA, vælge tasten Pause for nivellering eller vælge tasten Stop for Kørt afstand.

TouchSet er et varemærke tilhørende Deere & Company
CommandCenter er et varemærke tilhørende Deere & Company

- Afhængigt af konfigurationen skal AutoTrac™ deaktiveres.

(Se displayets betjeningsvejledning for at få flere oplysninger om AutoTrac™).

Deaktiver Redskabsautomatisering

Afhængigt af konfigurationen skal du enten slå tasten Nivellering FRA eller vælge tasten Stop for Kørt afstand.

Deaktiver Redskabsautomatisering

- Slå fjernstyrentilen (SCV) fra.
- Slå auto-tilstand fra.
- Afhængigt af konfigurationen skal AutoTrac™ deaktiveres.

(Se displayets betjeningsvejledning for at få flere oplysninger om AutoTrac™).

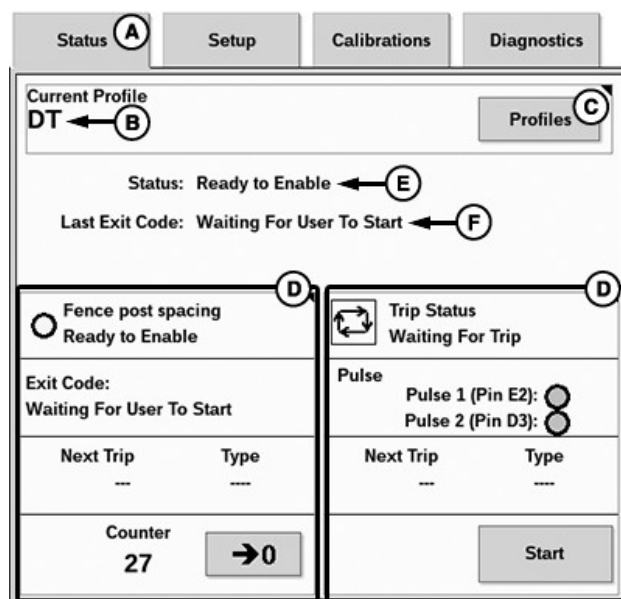
RW00482,00009EF-74-26MAY20

SCV-kommandokontrol

Hvis den valgte UCC2 Tildelingskontroller-profil er sat op til at bruge hydraulikudtag (SCV'er), tager den kontrol over de pågældende SCV'er, også selvom programmet ikke er i brug og andre programmer vil ikke kunne sende kommandoer til de pågældende SCV'er. For at frigive kommandokontrol over SCV, skal du oprette og vælge en UCC2 Tildelingskontrollerprofil uden SCV'er eller frakoble UCC2 Tildelingskontrolleren.

RW00482,0000A93-74-25NOV20

Fanen Status



PC27173—UN—05JUN19

- A—Fanen Status
- B—Aktuel profil
- C—Tasten Profil
- D—Kvartsidemodul
- E—Status
- F—Sidste udgangskode

Vælg enten genvejstasten Kørt afstand eller genvejstasten iGrade™ > fanen Status (A).

Når en profil er sat op, kan programspecifikke oplysninger ses på fanen Status eller på en køreside, hvis den er sat op. Navnet på den aktuelle profil (B) vises. Vælg tasten Profiler (C) for at ændre profiler.

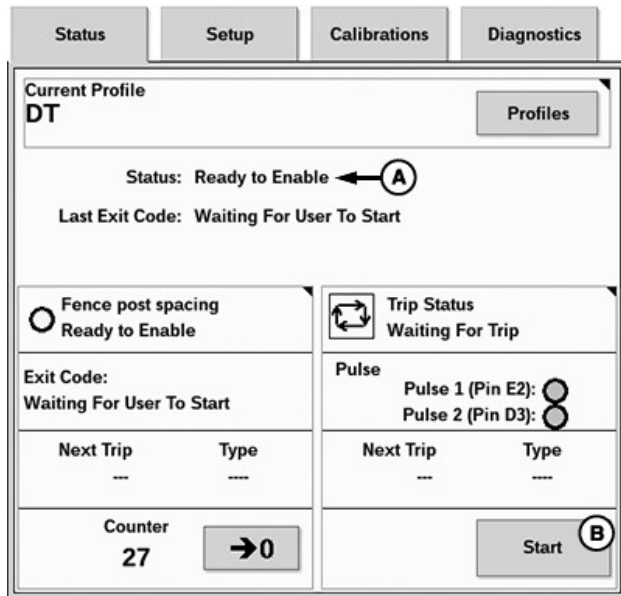
Ved at vælge inden for de fleste moduler (D) åbnes en side med fuld driftsinformation. Fanen Status viser status (E) og sidste udgangskode (F).

(Se afsnittet Fejlsøgning for yderligere oplysninger om statusser og udgangskoder).

RW00482,00008CB-74-24JUN19

Betjening af kørt afstand

1. Placer maskinen på udgangspunktet, så den vender mod den næste kørselshændelse i det ønskede mønster.
2. Alt afhængig af konfigurationen skal følgespor på skærmen sættes op, så de passer til udgangspunktet og kørselsretningen.



PC27238—UN—30MAY19

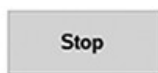
A—Status

B—Tasten Start

3. Bekræft, at statussen (A) er Klar til at aktivere.
(Se Fejlsøgning, hvis statussen ikke er Klar til at aktivere).
4. Hvis afkrydsningsfeltet Kræver arbejdstilstand for at starte er markeret, skal arbejdsregistrering slås TIL.
5. Hvis afkrydsningsfeltet Kræver AutoTrac™ aktiveret for at aktivere kørsel er valgt, skal du aktivere AutoTrac™. Bekræft, at AutoTrac™-cirkeldiagrammet viser 3/4 stykker, når det er aktiveret.
(Se betjeningsvejledningen til skærmen eller AutoTrac™ for yderligere oplysninger).
6. Vælg tasten Start (B). Bekræft, at statussen skifter til Aktiveret.
(Se Fejlsøgning, hvis statussen ikke er Aktiveret).

BEMÆRK: Automatisk funktion kræver en hastighed på 0,1 km/t (0,06 mph) eller mere for at blive aktiveret.

7. Aktivér automatisk funktion. Tryk på genaktiveringskontakten, hvis AutoTrac™ er påkrævet.
(Se Aktivering af automatisk funktion for yderligere oplysninger).
8. Kør maskinen i det definerede mønster.



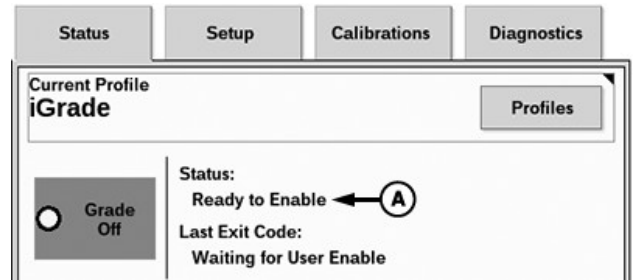
Tasten Stop

PC27239—UN—30MAY19

9. Vælg om nødvendigt tasten Stop, omplacer maskinen på det næste følgespor, og gentag trinene.

RW00482,00009D3-74-16APR20

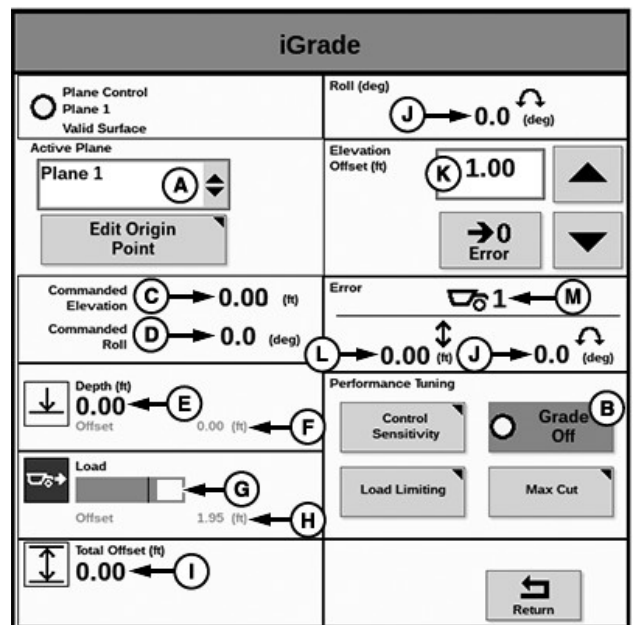
Betjening af iGrade™—Planeringsstyring og fjernbetjening



PC27229—UN—30MAY19

A—Status

1. Bekræft, at statussen (A) er Klar til at aktivere.
(Se Fejlsøgning, hvis statussen ikke er Klar til at aktivere).
2. Når skraberne er tomme, skal maskinen placeres inden for det definerede skråningsområde.



PC27302—UN—18JUN19

- A—Rullemenuen Aktiv planering
B—Tasten Nivellering Til/Fra
C—Beordret højde
D—Beordret rulle
E—Maks. skæredybde
F—Maks. skæreforskydning
G—Aktuel belastning
H—Forskydning af belastningsbegrænsning
I—Total forskydning
J—Rullefejl
K—Højdeforskydning
L—Højdefejl
M—Skrabernummer

3. Vælg den relevante planering fra rullemenuen (A) for planeringsstyring.
4. Vælg tasten Nivellering Til (B). Bekræft, at statussen skifter til Aktiveret.

(Se Fejlsøgning, hvis statussen ikke er Aktiveret).

BEMÆRK: Maskinen skal køre hurtigere end 0,1 km/t (0,06 mph), for at SCV kan aktiveres.

(Se maskinens betjeningsvejledning for yderligere oplysninger om krav til SCV-hastighed).

5. Aktivér automatisk funktion. Hvis der bruges flere skrabere, skal der først bruges den tomme skrabere, der er den mest fremadrettede. Bekræft, at statussen skifter til Aktiv.

(Se Aktivering af automatisk funktion for yderligere oplysninger).

(Se Fejlsøgning, hvis statussen ikke er Aktiv).

6. Lad skraberen blive fyldt.
7. Overvåg kommandoer, fejl og forskydninger. Juster om nødvendigt indstillingerne eller forskydningerne.

De kommandoer, fejl og forskydninger, der vises, afhænger af konfigurationen.

- Den beordrede højde (C) er den ønskede højde.
- Den beordrede rulle (D) er den ønskede tværfaldsvinkel.
- Maks. skæredybde (E) er den aktuelle maksimale skæredybde.
- Maks. skæreforskydning (F) er den aktuelle maksimale skæreforskydning.
- Aktuell belastning (G) er den aktuelle belastning. Alt, der kommer forbi linjen, ligger over de aktuelle indstillinger for belastningsbegrænsning.
- Forskydning af belastningsbegrænsning (H) er den samlede forskydning beregnet fra alle aktive muligheder for belastningsbegrænsning.
- Total forskydning (I) er den samlede forskydning beregnet fra alle aktive forskydninger.
- Rullefejl (J) er forskellen mellem den aktuelle rullevinkel og den beordrede rullevinkel.
- Højdeforskydning (K) er førerens definerede forskydning.
- Højdefejl (L) er forskellen mellem den aktuelle højde og den beordrede højde.

(Se afsnittet Opsætning for yderligere oplysninger om indstillinger og forskydninger).

8. Overvåg materialet i skovlen.
9. Når skovlen er fuld, frakobles den automatiske funktion, og skraberen løftes.
10. Hvis der bruges flere skrabere, skal den næste skrabers automatiske funktion aktiveres. Sørg for, at skraberen (M) skifter til den aktive skrabere.

11. Gentag trinene, indtil skraberne er fulde, eller indtil fyldedelen af planeringerne er nået.

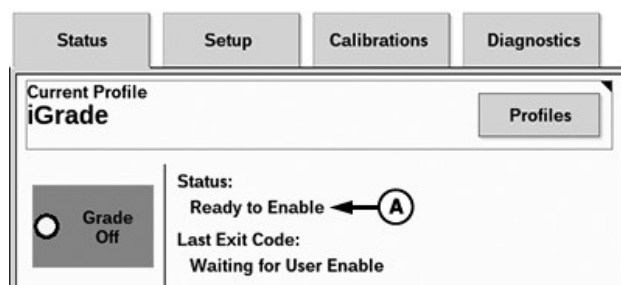
12. Tøm skovle i enten fyldningsdelen af planeringerne eller det anviste tømningsssted. Brug tasten Nivellering TIL/FRA, når du passerer grænsen for planering.

(Se betjeningsvejledningen til skraberen for aflæsning).

13. Gentag trinene, indtil planeringen er udført.

RW00482,00009D4-74-28APR20

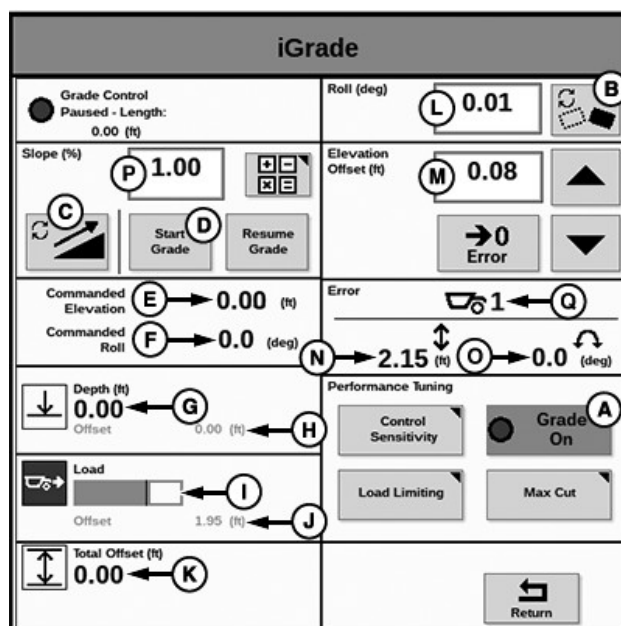
Betjening af iGrade™—Nivelleringskontrol



PC27229—UN—30MAY19

A—Status

1. Bekræft, at statussen (A) er Klar til at aktivere.
(Se Fejlsøgning, hvis statussen ikke er Klar til at aktivere).
2. Når skraberne er tomme, skal maskinen placeres i den ønskede retning med skraberbladet direkte ved udgangspunktet.



PC27235—UN—30MAY19

- A—Tasten Nivellering Til/Fra
B—Vippekontakten Rulleretning
C—Vippekontakten Op ad bakke/ned ad bakke
D—Tasten Start nivellering

E—Beordret højde
F—Beordret rulle
G—Maks. skæredybde
H—Maks. skæreforskydning
I—Aktuel belastning
J—Forskydning af belastningsbegrænsning
K—Total forskydning
L—Rulle
M—Højdeforskydning
N—Højdefejl
O—Rullefejll
P—Skråning
Q—Skrabernummer

3. Vælg tasten Nivellering til (A). Bekræft, at statussen skifter til Aktiveret.
(Se Fejlsøgning, hvis statussen ikke er Aktiveret).
4. Hvis tværfald er aktiveret, bruges kontakten Rulleretning (B) til at definere tværfaldets retning.
5. Brug vippekontakten Op ad bakke/ned ad bakke (C) til at definere kørselsretningen.

BEMÆRK: Maskinen skal køre hurtigere end 0,1 km/t (0,06 mph), for at SCV kan aktiveres.

(Se maskinens betjeningsvejledning for yderligere oplysninger om krav til SCV-hastighed).

6. Vælg tasten Start nivellering (D), og aktivér den automatiske funktion. Hvis der bruges flere skrabere, skal den fremadrettede skrabere, der er mest tom, bruges først. Bekræft, at statussen skifter til Aktiv.

(Se Aktivering af automatisk funktion for yderligere oplysninger).

(Se Fejlsøgning, hvis statussen ikke er Aktiv).

7. Lad skraberen blive fyldt.
8. Overvåg kommandoer, fejl og forskydninger. Juster om nødvendigt indstillingerne eller forskydningerne.

De kommandoer, fejl og forskydninger, der vises, afhænger af konfigurationen.

- Den beordrede højde (E) er den ønskede højde.
- Den beordrede rulle (F) er den ønskede tværfaldsvinkel.
- Maks. skæredybde (G) er den aktuelle maksimale skæredybde.
- Maks. skæreforskydning (H) er den aktuelle maksimale skæreforskydning.
- Aktuel belastning (I) er den aktuelle belastning. Alt, der kommer forbi linjen, ligger over de aktuelle indstillinger for belastningsbegrænsning.
- Forskydning af belastningsbegrænsning (J) er den samlede forskydning beregnet fra alle aktive muligheder for belastningsbegrænsning.
- Total forskydning (K) er den samlede forskydning beregnet fra alle aktive forskydninger.

- Rullen (L) er den førerdefinerede tværfaldsvinkel.
- Højdeforskydning (M) er den førerdefinerede forskydning.
- Højdefejl (N) er forskellen mellem den aktuelle højde og den beordrede højde.
- Rullefejll (O) er forskellen mellem den aktuelle rullevinkel og den beordrede rullevinkel.
- Hældning (P) er hældningens hældningsprocent.
(Se afsnittet Opsætning for yderligere oplysninger om indstillinger og forskydninger).

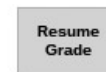
9. Overvåg materialet i skovlen.
10. Når skovlen er fuld, frakobles den automatiske funktion, og skraberen løftes.
11. Hvis der bruges flere skrabere, skal den næste skrabers automatiske funktion aktiveres. Sørg for, at skrabernummeret (Q) ændres til den aktive skrabere.
12. Gentag trinene, indtil alle skrabere er fyldte.



PC27236—UN—30MAY19

Tasten Pause

13. Når den sidste skrabere er fuld, vælges tasten Pause.
14. Tøm skovle i det passende område, vend derefter tilbage til det område, hvor driften blev sat på pause.



PC27237—UN—30MAY19

Tasten Genoptag nivellering

15. Vælg tasten Genoptag nivellering, og genoptag driften.

RW00482,00009D5-74-28APR20

Fejlsøgning

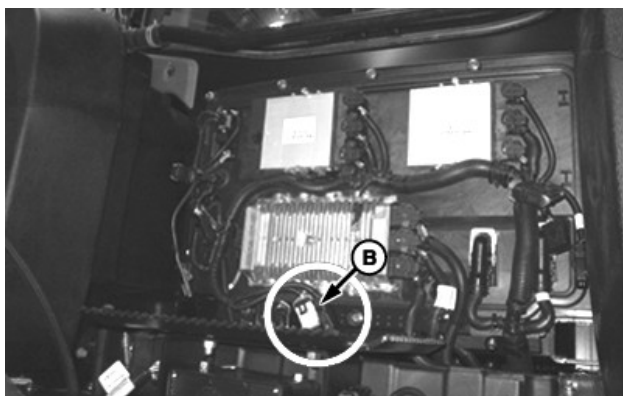
Nulstilling af UCC2 Tildelingskontroller

VIGTIGT: Tilslut ikke UCC2 Tildelingskontroller, mens maskinen er TÆNDT. Tilslutning mens maskinen er tændt kan medføre kommunikationsfejl i CAN-bussen og generere fejl i hydraulikstyreenheden.

1. SLUK maskinen.



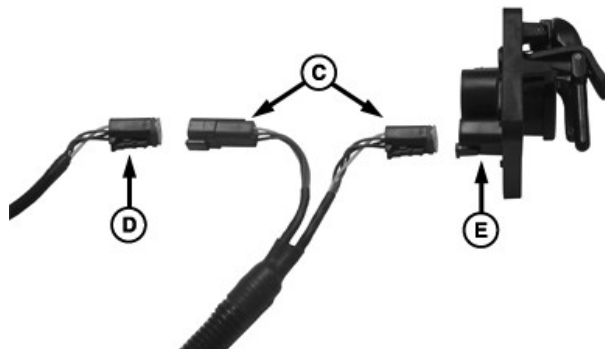
PC22232—UN—29FEB16



PC22233—UN—29FEB16

A—Stik til konstantstrøm
B—Brottilslutning

2. Frakobl konnektoren til konstantstrøm (A) og konnektoren til ekstraudstyr (B).



PC22234—UN—29FEB16

C—CAN-bus T-stik
D—4-bens CAN-busstik
E—ISO-redskabsstik

3. Frakobl CAN-bus T-konnektorerne (C), og tilslut 4 bens CAN-buskonnektoren (D) direkte til ISO-redskabskonnektoren (E).

4. Start maskinen. Når alle systemer starter op, skal du gennemgå og rette alle maskinens fejlsøgningsskoder og dernæst slukke maskinen.

5. Tilskut den konstante strøm og brotilslutningerne igen.

6. Tilslut atter CAN-bus T-stikken mellem 4-bensstikket og ISO redskabsstikket

RW00482,00005B8-74-24NOV20

Status- og udgangskoder

Statuskode	Beskrivelse	Løsning
Deaktiveret	Systemet har fejl.	Kontrol af Kørt afstand eller iGrade™-fejlsøgningssider for yderligere oplysninger og løsning af fejl.
Klar til at aktivere	Systemet venter på, at føreren aktiverer.	Aktiver ved at vælge enten tasten Nivellering til for iGrade™ eller tasten Start for Kørt afstand.
Aktiveret	Systemet venter på, at føreren tænder for redskabsautomatisering.	Aktivering af systemet afhænger af, hvordan systemet er konfigureret. (Se afsnittet Betjening for yderligere oplysninger).
Aktiv	Systemet kontrollerer aktivt redskabet ved hjælp af GPS-baseret styring.	Normal drift.

iGrade™ er et varemærke tilhørende Deere & Company

Fejlsøgning

Udgangskoder	Beskrivelse	Løsning
OK	Redskabsautomatisering er klar til at køre eller kører uden fejl. Fejl er sandsynligvis uafhængige af UCC2-tildelingskontroller-systemet.	Systemet fungerer rigtigt.
Ikke aktiveret	Den ønskede tildeling er ikke blevet aktiveret på UCC2-tildelingskontrolleren.	Se Indtastning af aktiveringskode for yderligere oplysninger.
Maskinens GPS-nøjagtighed ikke opfyldt	Intet maskine-GPS-signal til rådighed, eller for lavt nøjagtighedsniveau.	Jf. Satellitoplysninger eller StarFire™ modtagerens betjeningsvejledning for yderligere information.
Redskabets GPS-nøjagtighed ikke opfyldt	Intet redskab-GPS-signal til rådighed, eller for lavt nøjagtighedsniveau.	Se Satellitoplysninger eller StarFire™-modtagerens betjeningsvejledning for yderligere oplysninger.
Ventil ikke valgt	Ventil eller grænseflade er ikke valgt.	Vælg enten: • Genvejstasten Kørt afstand > fanen Opsætning > tasten Rediger kørselskommando > et ventilvalg eller en grænseflade. • Genvejstasten iGrade™ > fanen Opsætning > tasten Rediger udstyr > tasten Rediger redskab > et ventilvalg eller en grænseflade.
Ventil ikke tilgængelig	Den valgte ventil er ikke registreret i øjeblikket eller kan ikke fungere.	Bekræft forbindelserne, og genstart derefter maskinen for at forsøge retablering.
Ventil ikke i auto	Den valgte ventil er ikke sat i Auto-funktion.	Ved brug af Legacy JD Proprietary eller JD Proprietary spærres og frigives den ønskede ventil. Hvis der anvendes en ISO-ventilgrænseflade, skal du vælge genaktiveringskontakten.
Ventilfejl	Den valgte ventil rapporterer en fejl og kan ikke bruges.	Undersøg ventilen, og genstart derefter maskinen for at forsøge udbedring.
Ventil ikke kalibreret	Den valgte ventil har ingen kalibrerede grænser.	Kalibrer grænserne. Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Opsætning > tasten Rediger udstyr > tasten Rediger redskab > tasten Kalibrer.
Hastighed for lav	Maskinhastigheden er under 0,1 km/t (0,06 mph) og kan ikke styre ventiler.	Øg maskinhastigheden til over min. hastighedsgrænsen på 0,1 km/t (0,06 mph).
Redskab registrerer ikke	Deaktiver styring når arbejdsregistrering fra er aktiveret, og skærmen viser, at arbejdsregistrering er slået fra.	Slå skærmens arbejdsregistrering til.
Venter på, at bruger aktiverer	Venter på, at føreren vælger tasten Styring Til.	Aktivér ved at vælge enten tasten Nivellering til for iGrade™ eller tasten Start for Kørt afstand.
Hastighed uden for tolerancen	Hastighed for hurtig eller for lav.	Kør maskinen i intervallet 0,1-35 km/t (0,06-22 mph).
Fører ikke til stede	Maskinfører ikke til stede.	Maskinføreren skal sidde i sædet. Kontrollér sædekontakten.
Maks. snit ikke konfigureret	Maks. snit blev aktiveret, men blev ikke konfigureret.	Vælg genvejstasten Kørt afstand > fanen Opsætning > tasten Rediger maks. snit > angiv en værdi for maks. snit.
Belastningsbegrænsende data ikke tilgængelige	Denne tildelingskontroller ser ikke belastningsbegrænsende data på CAN-bussen.	Kontrollér ledningerne, og genstart derefter maskinen for at forsøge retablering.
Belastningsbegrænsning ikke konfigureret	Belastningsbegrænsende funktioner er aktiveret, men ikke konfigureret.	Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Opsætning > tasten Rediger belastningsbegrænsning > indtast belastningsgrænserne.
Nivelleringsoverflade ikke defineret	Opsætning af overflade ikke fuldført.	Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Opsætning > tasten Rediger overflade > fuldfør overfladeopsætningen.
Ingen GPS registreret på maskine	Maskinens GPS-signal er ikke tilgængeligt.	Kontrollér ledninger, og genstart derefter maskinen.
Kørt afstand ikke valgt	Opsætningen af kørselsmønster er ikke gennemført.	Gennemfør opsætningen af kørselsmønster. Vælg genvejstasten Kørt afstand > fanen Opsætning > tasten Rediger kørselsmønster.
Reference for Kørt afstand ikke indstillet	Udgangspunktet er ikke indstillet.	Indstil udgangspunktet. Vælg genvejstasten Kørt afstand > fanen Opsætning > tasten Rediger kørselsmønster > tasten Rediger udgangspunkt.
Klar	System klar til at blive aktiveret.	Vælg genaktiveringskontakten.
Ventilfejl—Genstart for at forsøge retablering	Der er rapporteret en ventilfejl.	Kontrollér ledningerne, og genstart derefter maskinen for at forsøge retablering.

AutoTrac™ ikke aktiv	AutoTrac™ er ikke aktiv.	Aktivér AutoTrac™.
----------------------	--------------------------	--------------------

StarFire er et varemærke tilhørende Deere & Company

AutoTrac er et varemærke tilhørende Deere & Company

RW00482,00009D6-74-29APR20

Fejlsøgning—System for kørt afstand

Symptom	Problem	Løsning
Hver passage skifter uventet kørselsmønsteret.	Udstyrsforskydninger er forkerte.	Indtast de korrekte forskydninger. (Se Udstyrsforskydninger). Udfør en kalibrering af udstyrsforskydning. (Se Kalibrering af udstyrsforskydning).
Kørselshændelser er en anelse unøjagtige.	Tag højde for mekanisk forsinkelse.	Juster enten aktuatorens til- og fra-forsinkelsestider, eller udfør en mekanisk forsinkelseskalibrering. (Se Udstyrsforskydninger eller Kalibrering af udstyrsforsinkelse).
Kørselstiden eller -afstanden er længere end den indtastede værdi.	Hver nederste drivanordning aktiveres på forskellige tidspunkter eller afstande.	Kontrollér, at relæet er tilsluttet den korrekte nederste drivanordning. (Se Udstyrsforskydninger eller Kalibrering af udstyrsforsinkelse).

RW00482,00008D4-74-18JUN19

Fejlsøgning—iGrade™-system

Symptom	Problem	Løsning
Redskabet bevæger sig ikke i nogen overfladetilstand.	iGrade™-status vises ikke som aktiv.	Løs den tilstand, der ikke er konfigureret. (Se Fejlsøgning—iGrade™-status).
	SCV-tærskler er ikke blevet justeret.	Kalibrer SCV'en. (Se SCV-konfiguration).
	Tildelingskontroller var tilsluttet, mens maskinen var tændt, hvilket udløste diagnostiske fejlkode knyttet til hydraulisk styreenhed.	Nulstil UCC2-tildelingskontrolleren. (Se Nulstilling af UCC2-tildelingskontroller).

Symptom	Problem	Løsning
Skraberen hæves eller sænkes, uden at føreren skifter forskydningen op eller ned.	Skraberen beordres til at bevæge sig af tildelingskontrolleren baseret på en indstilling for belastningsbegrænsning.	Bekræft indstillingerne for belastningsbegrænsning, og rediger reguleringsfølsomheden og belastningsbegrænsningsfølsomheden efter førerens præference. (Se Redigering af reguleringsfølsomhed, Belastningsbegrænsning og Redigering af belastningsbegrænsningsfølsomhed).
Skærmen viser ikke tildelingskontrolleren.	Der er ingen kommunikation med tildelingskontrolleren.	Slå strømmen fra, tjek forbindelserne, og start systemet. Rengør og tilslut det 4-polede DEUTSCH®-stik bag på ISO-redskabstilslutningen på maskinen. <i>BEMÆRK: Hvis der ikke anvendes et forlængerledningsnet bagtil, kræves der en terminator i enden af ledningsnettet.</i> Bekræft tilslutningen forrest på redskabet.
Grafikken vises ikke eller vises ikke korrekt.	Grafikken blev ikke indlæst korrekt.	Fjern grafiske filer fra skærm-cachen. (Hvis der anvendes en GreenStar™-skærm, skal du se Dataoprydning). (Hvis der bruges en Generation 4 CommandCenter™, skal du se Rens ISOBUS VT).
Redskabet modtager ikke fjernkommandoer.	Skærmen er ikke sat op til at sende korrekt højdefejl fra Surface Water Pro™ Plus- eller tredjepartssoftware.	Sørg for, at skærmsoftwaren er opdateret, og at Surface Water Pro™ Plus- eller tredjepartssoftwaren er konfigureret korrekt.
Ind i mellem kører iGrade™ uregelmæssigt.	VDOP-værdien er høj. Der er multipathing ved redskabsmodtageren eller basisstationen.	Monter om nødvendigt en GNSS-antenne (globalt satellitbaseret navigationssystem) eller en chokerringsantenne. (Se Satellitoplysninger—VDOP og Oversigt over komponenter). (Se Opsætning af basisstation).

DEUTSCH er et varemærke tilhørende Deutsch Co.
GreenStar er et varemærke tilhørende Deere & Company
CommandCenter er et varemærke tilhørende Deere & Company
Surface Water Pro er et varemærke tilhørende Deere & Company
iGrade™ er et varemærke tilhørende Deere & Company

Symptom	Problem	Løsning
Ekstern antennestatus er frakoblet.	Der er en defekt antenneforbindelse.	Sørg for, at koaksialkablet fra radioen til antennen ikke er beskadiget, og at antennen ikke er løs. Se efter, at antennen ikke er beskadiget.
iGrade™-ydeevnen er dårlig.	SCV-tærskler er ikke indstillet korrekt.	Kalibrer SCV'en. (Se SCV-konfiguration).
	Indstillingerne for belastningsbegrænsning er for høje eller for lave.	Juster indstillingerne for belastningsbegrænsning. Bekræft indstillingerne for belastningsbegrænsning, og rediger reguleringsfølsomheden og belastningsbegrænsningsfølsomheden efter førerens præference. (Se Belastningsbegrænsning).
	Følsomhedsindstillingerne er for høje eller for lave.	Juster regulerings- og belastningsbegrænsningsfølsomheder. Bekræft indstillingerne for belastningsbegrænsning, og rediger reguleringsfølsomheden og belastningsbegrænsningsfølsomheden efter førerens præference. (Se Redigering af reguleringsfølsomhed og Redigering af belastningsbegrænsningsfølsomhed).
Den ene side af furebunden er lavere end den anden side.	Dybdestrykkrullecylindrene er ude af fase.	Tænd og sluk hydraulikken til dybdestrykkrullecylindrene.

RW00482,00008D2-74-18JUN19

Fejlsøgning—Maskine

Symptom	Problem	Løsning
Traktoren går i stå.	Tærsklerne for belastningsbegrænsning er ikke indstillet korrekt.	Juster tærsklerne for belastningsbegrænsning. (Se Belastningsbegrænsning for yderligere oplysninger).
	Maks. snit er for aggressivt.	Juster indstillingerne for maks. snit. (Se Maks. snit for yderligere oplysninger).
Indikatoren for automatisk funktion vises ikke på skærmen.	Snavset eller løst 10-polet stik bag på maskinen.	Sluk for maskinen, og afbryd alle iGrade™-komponenter. Rengør alle stik, og se efter løse eller snavsede stikben. Tilslut alle iGrade™-komponenter igen, og tænd for maskinen. (Se Nulstilling af UCC2-tildelingskontroller for yderligere oplysninger). Bekræft, at den korrekte overfladetilstand og SCV er valgt i opsætning af iGrade™, og tænd derefter for strømmen.
Redskabet justerer ikke til den ønskede nivellering.	AUTO med en streg over eller EC vises.	Skub det korrekte SCV-betjeningshåndtag til låsestop for at aktivere automatisk funktion.
Skærm og betjening af redskab mistet.	Snavset eller løst 4-polet stik bag på maskinen.	Rengør stikkene, og tilslut dem igen.
	GreenStar™-ledningsnettet er tilsluttet forkert.	Sluk maskinen og systemet. Afbryd, rengør og genmonter derefter ledningsnettet korrekt.
	Der er en elektrisk kortslutning i ledningsnettet.	Tjek ledningsnettet for brud, kortslutninger og skader.
Ujævnheder—skraberer er alt for følsom og medfører en ujævn effekt.	SCV'ens flowhastighed er for høj.	Reducer SCV-flowhastigheden.
	Udligningsventil er justeret forkert.	Juster udligningsventilens patroner, og udfør manuel kalibrering af SCV-tærskler. (Se Manuel SCV-kalibrering for yderligere oplysninger).

Symptom	Problem	Løsning
	Rullereguleringsfølsomheden er indstillet for højt eller lavt.	Juster indstillingerne for rullereguleringsfølsomhed. (Se Redigering af reguleringsfølsomhed for yderligere oplysninger).
Regulerings- og belastningsbegrænsningsfunktionaliteten er nedsat eller begrænset.	SCV'ens flowhastighed er for lav.	Øg SCV-flowhastigheden.
Kan ikke lave en nivellering under tømning eller påfyldning af skraberen.	Afstanden mellem skovlskæret og modtageren forbliver ikke konstant under tømning eller påfyldning på grund af skraberens konstruktion	Tømning eller påfyldning kan kun udføres, når afstanden mellem skovlskæret og modtageren er konstant.

RW00482,00008D8-74-18JUN19

Ekstern ventil

Symptom	Problem	Løsning
Tasten til opsætning af ekstern ventil vises ikke.	Maskinsidens redskabsfeedbackføler bag på maskinen til integreret SCV-kontrol er tilsluttet. Ældre versioner af ledningsnet brugte et 10-polet rektangulært stik.	Afbryd stikket til redskabsfeedbackføleren på maskinsiden.
	Ledningsnettets til den eksterne ventil er frakoblet.	Tilslut den eksterne ventils ledningsnet. LED på den eksterne ventil bør lyse.
	Den monterede eksterne ventil er ikke kompatibel med design på maskinens hydrauliksystem (åbent vs. lukket centerdesign).	Bekræft, at delnummeret for den monterede ventil på redskabet er kompatibel med designet af maskinens hydrauliksystem. (Se Instruktioner om montering af UCC2-tildelingskontroller og ekstern ventil, eller ret henvendelse til din John Deere forhandler for yderligere oplysninger).
	Ledningsnettets til SCV-kontrol har løse eller ingen forbindelser til tildelingskontrollerens ledningsnet.	Bekræft, at tilslutningerne er korrekte.
	Ledningsnettets til SCV-kontrol er tilsluttet redskabsmodtageren eller det forreste forlængerledningsnet.	Bekræft, at ledningsnettets til SCV-kontrol er tilsluttet tildelingskontrollerens ledningsnet.
	Inline kontraventil på pumpe-slangen fungerer ikke eller findes ikke.	Monter, reparer eller udskift kontraventilen.

Symptom

LED-lyset er rødt.

Problem

Der er opbygget et modtryk i den eksterne ventil.

Løsning

⚠ FORSIGTIG: Ved en bevægelse af den eksterne ventils betjeningshåndtag bevæger redskabet sig.

Slangerne er tilsluttet omvendt og danner modtryk. Bekræft, at slangerne er korrekt tilsluttet. Hvis problemet fortsætter, udføres følgende:

1. Stil hydraulikken i Flydestilling, mens traktoren er tændt.
2. Sluk maskinen med nøglen.
3. Kør betjeningshåndtaget til den eksterne ventil gennem en cyklus flere gange.
4. Sluk-tænd for strømmen for at slukke det røde lys.

Der er en fejl i den eksterne ventil.

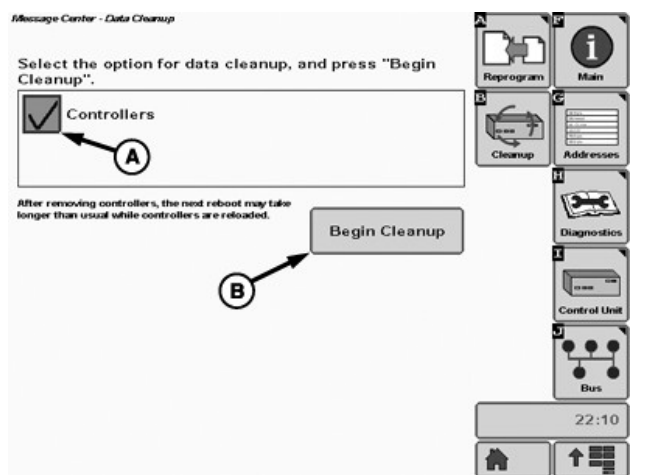
Kontakt John Deere forhandleren.

RW00482,00008D6-74-06JUN19

Dataoprydning

Dataoprydningsfunktionen fjerner styreenhedens grafiske VI-filer og eventuelle andre styreenhedsdata fra skærmen. Dette kan gøres i tilfælde af, at redskabets brugerflade ikke vises igen, eller hvis den ikke vises rigtigt. Denne oprydning tvinger redskabets styreenhed til at sende dens data til skærmen igen efter en genstart.

Vælg knappen Menu > knappen Meddelelsescenter > funktionstasten Omprogrammering.



Dataoprydning

A—Afkrydsningsfeltet Styreenheder
B—Begynd oprydning-tast

Markér afkrydsningsfeltet (A) for de data, der skal

slettes, og vælg derefter knappen Begynd oprydning (B).

Efter en genstart vil styreenheden vise et søjlediagram på hovedmenuen, indtil brugerfladen er genindlæst.

RW00482,0000196-74-15MAR18

Oprydning på ISOBUS VT

Hvis du bruger en Generation 4-skærm, og redskabets brugerflade ikke vises eller vises forkert, skal der ryddes op på ISOBUS VT. Denne funktion rydder de cachede ISOBUS-styreenhedsobjektpuljer. Sletning af cachelageret tvinger redskabets styreenhed til at sende dens data til skærmen igen efter en genstart.



ISOBUS VT softkey

PC23372—UN—15NOV16

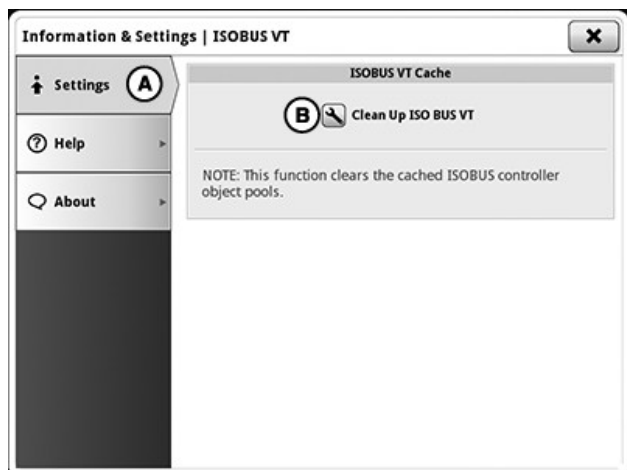
1. Vælg softkey'en ISOBUS VT.



Indstillingssymbol

PC15305—UN—19MAR13

2. Vælg ikonet Indstillinger.



PC23373—UN—15NOV16

A—Fanen Indstillinger

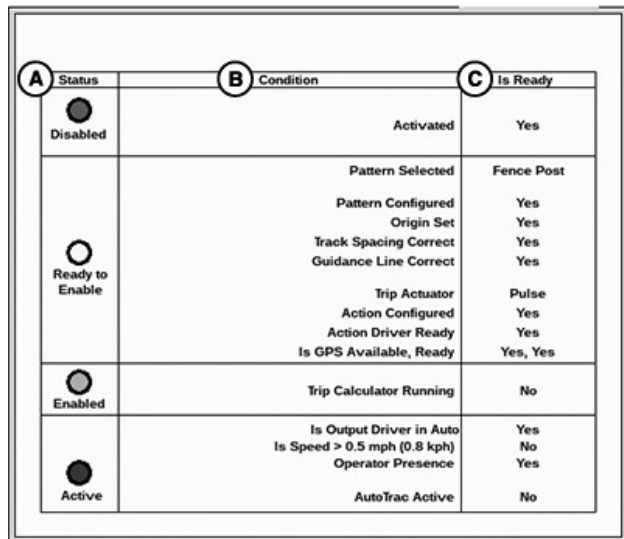
B—Oprydning på ISOBUS VT-tast

3. Vælg fanen Indstillinger (A).

4. Vælg knappen Oprydning af ISOBUS VT (B).

RW00482,0000074-74-13MAR18

Fejlsøgning—Status for kørt afstand



PC27190—UN—20MAY19

A—Status

B—Betingelse

C—Er klar

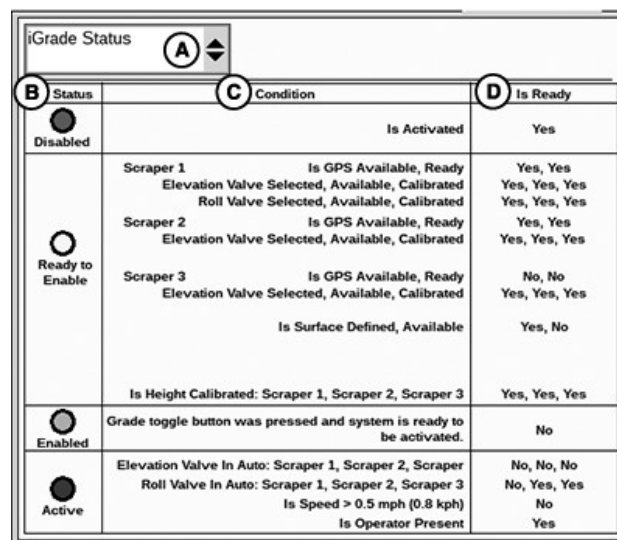
Vælg genvejstasten Kørt afstand > fanen Fejlsøgning.

Status for kørt afstand viser:

- Status (A)—Driftsstatusen for kørt afstand.
- Betingelse (B)—Kravene for at nå hver status.
- Er klar (C)—Angiver, om betingelsen er opfyldt.

RW00482,00008D0-74-18JUN19

Fejlsøgning—iGrade™-status



PC27189—UN—20MAY19

A—Rullemenu

B—Status

C—Betingelse

D—Er klar

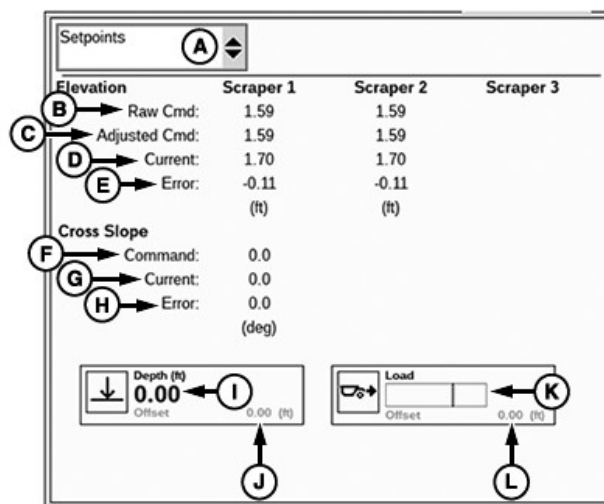
Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Fejlsøgning > iGrade™-status fra rullemenuen (A).

iGrade™-status viser:

- Status (B)—Driftsstatus for iGrade™.
- Betingelse (B)—Kravene for at nå hver status.
- Er klar (D)—Angiver, om betingelsen er opfyldt.

RW00482,00008CF-74-06JUN19

Fejlsøgning—Indstillingspunkter



PC27191—UN—20MAY19

A—Rullemenu

B—Rå højdekommando

C—Justeret højdekommando

D—Aktuel højde

iGrade™ er et varemærke tilhørende Deere & Company

E—Fejl i højdeforskydning
 F—Kommando for tværfald
 G—Aktuel position for tværfald
 H—Forskydningsfejl for tværfald
 I—Aktuel skæredybde
 J—Højdeforskydning anvendt
 K—Aktuel belastning
 L—Anvendt forskydning af belastningsbegrænsning

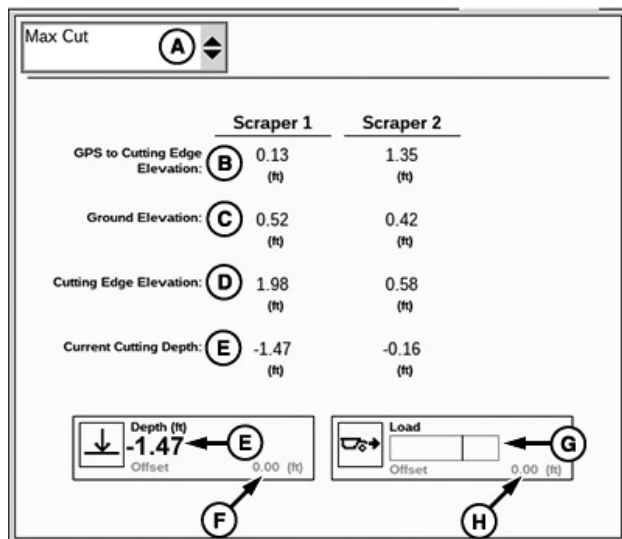
Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Fejlsøgning > indstillingspunkter fra rullemenuen (A).

Indstillingspunkter viser oplysninger om højde og tværfald (hvis aktiveret) for op til tre redskaber:

- Rå højdekommando (B)
- Justeret højdekommando (C)
- Aktuel højde (D)
- Fejl i højdeforskydning (E)
- Kommando for tværfald (F)
- Aktuel position for tværfald (G)
- Forskydningsfejl for tværfald (H)
- Aktuel skæredybde (I)
- Højdeforskydning anvendt (J)
- Aktuel belastning (K)
- Anvendt forskydning af belastningsbegrænsning (L)

RW00482,00008D1-74-18JUN19

Fejlsøgning—Maks. snit



PC27197—UN—23MAY19

A—Rullemenu
 B—GPS til skovlskærets højde
 C—Jordhøjde
 D—Skovlskærets højde
 E—Aktuel skæredybde
 F—Højdeforskydning anvendt
 G—Aktuel belastning
 H—Anvendt forskydning af belastningsbegrænsning

Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Fejlsøgning > Maks. snit fra rullemenuen (A).

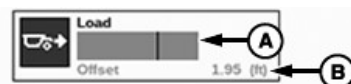
iGrade™ er et varemærke tilhørende Deere & Company

Fejlsøgning—Maks. snit viser følgende oplysninger for op til tre redskaber:

- GPS til skovlskærets højde (B)
- Jordhøjde (C)
- Skovlskærets højde (D)
- Aktuel skæredybde (E)
- Højdeforskydning anvendt (F)
- Aktuel belastning (G)
- Anvendt forskydning af belastningsbegrænsning (H)

RW00482,00008D9-74-06JUN19

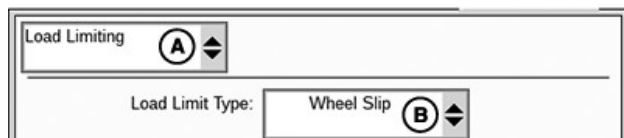
Fejlsøgning—Belastningsbegrænsning



PC27204—UN—24MAY19

A—Aktuel belastning
 B—Anvendt forskydning af belastningsbegrænsning

Den aktuelle belastning (A) og den anvendte forskydning af belastningsbegrænsning (B) er en generel beregning baseret på alle aktiverede muligheder for belastningsbegrænsning, tærskelindstillinger og følsomhedsindstillinger. Juster om nødvendigt tærskel- og følsomhedsindstillingerne for aktiverede muligheder for belastningsbegrænsning.



PC27199—UN—23MAY19

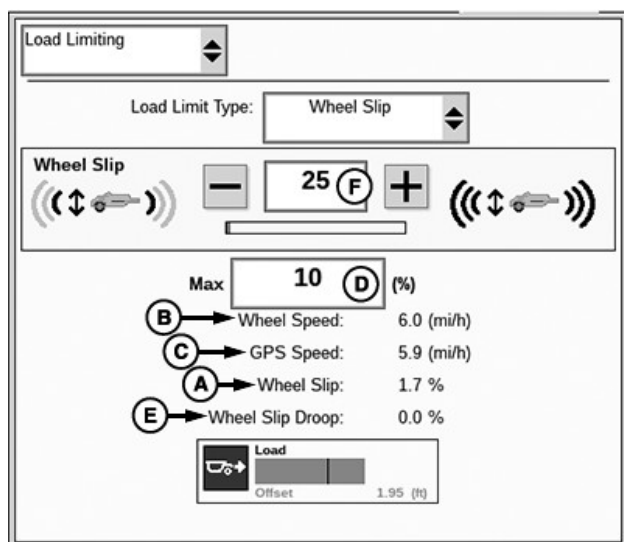
A—Rullemenu
 B—Rullemenuen Belastningsgrænsetype

Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Fejlsøgning > Belastningsbegrænsning fra rullemenuen (A).

Vælg en belastningsbegrænsningstype fra rullemenuen (B).

- Hjulslip
- Motoromdrejninger
- Motorbelastning

Hjulslip



PC27200—UN—24MAY19

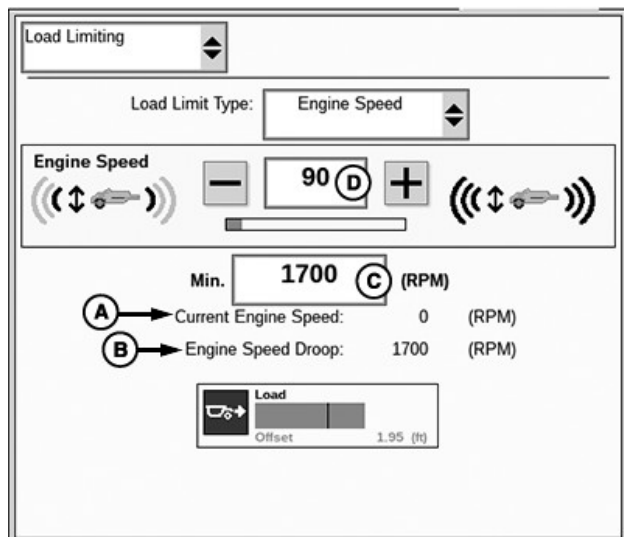
- A—Hjulslip
- B—Hjulhastighed
- C—GPS-hastighed
- D—Maks. tærskel for hjulslip
- E—Fald i hjulslip
- F—Hjulslipfølsomhed

Hjulslip (A) overvåger forskellen mellem hjulhastigheden (B) og GPS-hastigheden (C).

Når hjulslip nærmer sig den maksimale tærskel for hjulslip (D), beordrer tildelingskontrolleren hydraulikken til at hæve skraberbladet for at reducere slip. Når hjulslippet falder, beordrer tildelingskontrolleren hydraulikken til at sænke skraberbladet til den tidligere højde.

Fald i hjulslip (E) er mængden af slip ud over den angivne maksimale tærskel for hjulslip. Den anvendte belastningsforskydning beregnes ved at gange fald i hjulslip med følsomheden (F).

Motoromdrejninger



PC27201—UN—24MAY19

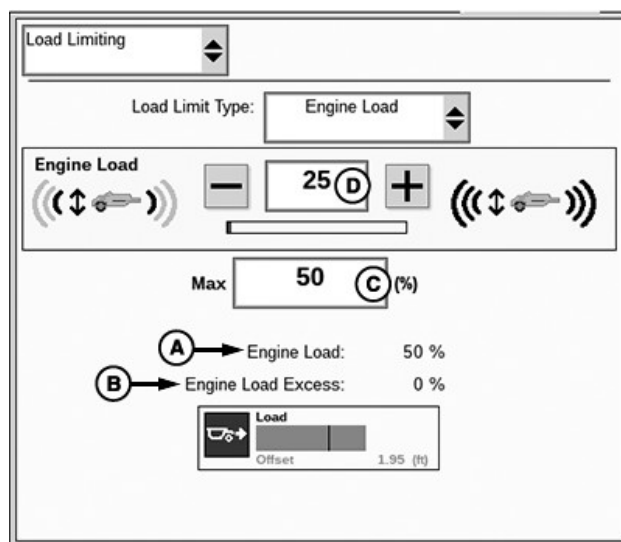
- A—Aktuelle motoromdrejninger
- B—Fald i motoromdrejninger

- C—Tærskel for minimumsmotoromdrejninger
- D—Motoromdrejningsfølsomhed

De aktuelle motoromdrejninger (A) overvåger motoromdrejningerne (o/min) på CAN-bussen. Når motoromdrejningerne nærmer sig minimumværdien, beordrer tildelingskontrolleren hydraulikken til at hæve skraberbladet for at reducere systembelastningen. Når motoromdrejningerne stiger, beordrer tildelingskontrolleren hydraulikken til at sænke skraberbladet til den tidligere højde.

Fald i motoromdrejninger (B) er motoromdrejninger under tærsklen for minimum motoromdrejninger (C). Belastningsbegrænsende højdejusteringer beregnes ved at gange hjulhastighedens fald med følsomheden (D).

Motorbelastning



PC27202—UN—24MAY19

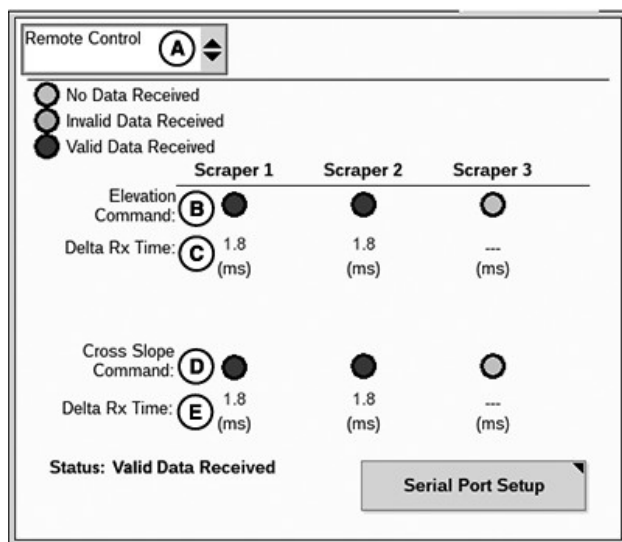
- A—Motorbelastning
- B—Overskydende motorbelastning
- C—Tærskel for maks. motorbelastning
- D—Motorbelastningsfølsomhed

Motorbelastningen (A) overvåger motorbelastningen (drejningsmoment) på CAN-bussen. Når motorbelastningen nærmer sig den maksimale værdi, beordrer tildelingskontrolleren hydraulikken til at hæve skraberbladet for at reducere systembelastningen. Når motorbelastningen er lav, beordrer tildelingskontrolleren hydraulikken til at sænke skraberbladet til den tidligere højde.

Overskydende motorbelastning (B) er den aktuelle motorbelastning over tærsklen for maksimal motorbelastning (C). Belastningsbegrænsende højdejusteringer beregnes ved at gange den overskydende motorbelastning med følsomheden (D).

RW00482,00008DA-74-18JUN19

Fejlsøgning—Fjernbetjening



PC27198—UN—23MAY19

- A—Rullemenu
 B—Højdekommando for skraber
 C—Skraber Delta Rx-tid
 D—Højdekommando for tværfald
 E—Tværfald Delta Rx-tid

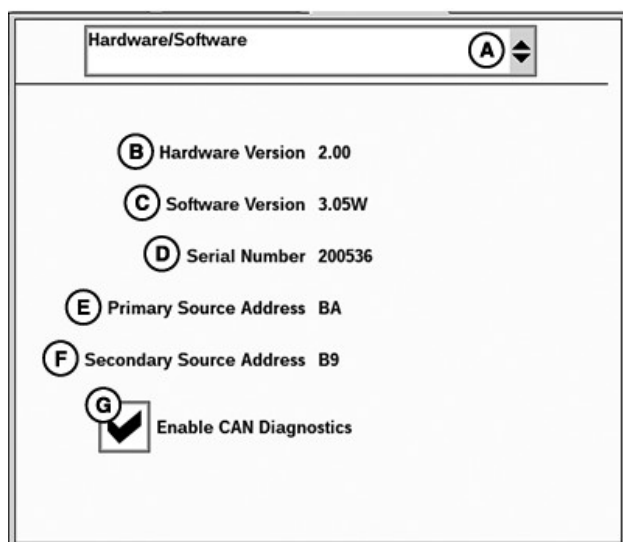
Vælg genvejstasten iGrade™ > fanen Fejlsøgning > Fjernbetjening fra rullemenuen (A).

Fjernbetjeningen viser følgende oplysninger for op til tre redskaber:

- Højdekommando for skraber (B)
- Skraber Delta Rx-tid (C)
- Højdekommando for tværfald (D)
- Tværfald Delta Rx-tid (E)

RW00482,00008DB-74-18JUN19

Hardware/software



PC26366—UN—27MAR19

- A—Rullemenu
 B—Hardwareversion
 C—Softwareversion
 D—Serienummer
 E—Primær kildeadresse
 F—Sekundær kildeadresse
 G—Aktivér afkrydsningsfeltet CAN-fejlfinding

Vælg funktionstasten Opsætning af kontrolenhed > fanen Fejlfinding > Hardware/software på rullemenuen (A).

Hardware/Software viser Programkontrolenheden:

- Hardwareversion (B)
- Softwareversion (C)
- Serienummer (D)
- Primær kildeadresse (E)
- Sekundær kildeadresse (F)

For at aktivere afsendelse af fejlfindingsværdier og statusser for CAN-optagelse skal afkrydsningsfeltet CAN-fejlfinding tændt afkrydses (G). CAN-optagelser bruges til avanceret fejlsøgning.

RW00482,0000791-74-04APR19

Input-/output aflæsninger

Input/Output Readings			
(B) Signal	(E) Pin	(F) Voltage	
Analog In 1	G2	0.01	
Analog In 2	K2	0.01	
Analog In 3	G3	0.00	
Analog Out 1	H1	0.03	
Analog Out 2	J1	0.03	
5 V In	E1	0.02	
5 V Out	K3	4.94	
(C) Signal	(E) Pin	(G) State	(H) Frequency (Hz)
Dig In 1	G1	0	0
Dig In 2	K1	0	0
Dig In 3	C3	1	0
(D) Signal	(E) Pin	(G) State	(I) Current (mA)
Low Side Driver 1	E3	1	21
Low Side Driver 2	E2	1	7
Low Side Driver 3	D3	1	27

PC26375—UN—11DEC18

A—Rullemenu
 B—Analogt signal
 C—Digitalt signal
 D—Signal for nederste drivanordning
 E—Stikbennummer
 F—Spænding
 G—Tilstand
 H—Frekvens
 I—Aktuelt

Vælg funktionstasten Opsætning af kontrolenhed > fanen Fejlfinding > Input-/output aflæsninger på rullemenuen (A).

Input-/output målinger viser signaltypen (B-D) og stikbennummeret (E), der bruges på Programkontrolenhedens konektor.

- Analoge signaler viser spænding (F).
- Digitale signaler viser tilstand (G) og frekvens (H).
- Nederste drivanordning viser tilstand (G) og strømstyrke (I).

Analog og spænding			SCV-type valgt			
Signal	Stik ben	Spænding	Legacy JD Proprietary	JD Proprietary	ISO	Ekstern ventil
Analog ind 1	G2	iGrade™ forhandlerens SCV-kalibreringsværktøj kan bruge dette input.	Gælder kun for avanceret fejlsøgning.			
Analog ind 2	K2	iGrade™ forhandlerens SCV-kalibreringsværktøj kan bruge dette input.	Gælder kun for avanceret fejlsøgning.			
Analog ind 3	G3	Ikke relevant for iGrade™ eller Kørt afstand.	Ikke relevant			
Analog ud 1	H1	Angivet SCV-spændingsværdi. 0-5 V, 2,5 V = neutral	Når den er indstillet til SCV 1, er dette spændingen, der angives til hydraulikstyreenheden eller den aktuelt angivne spænding for den respektive SCV, hvis den ikke er i auto-tilstand.	Ikke relevant	Ikke relevant	Når den er indstillet til SCV 1, er dette spændingsaflæsningen for det eksterne SCV-betjeningshåndtag. Ca. 2,8 V er neutral. Hvis spændingen er tæt på 0 V og/eller ikke skifter med bevægelse af det fjernmonterede elektroniske SCV-betjeningshåndtag, så sørg for, at den eksterne ventil er tilsluttet, og lyset er tændt.
Analog ud 2	J1	Angivet SCV-spændingsværdi. 0-5 V, 2,5 V = neutral	Når den er indstillet til SCV 3, er dette spændingen, der angives til hydraulikstyreenheden eller den aktuelt angivne spænding for den respektive SCV, hvis den ikke er i auto-tilstand.	Ikke relevant	Ikke relevant	Når den er indstillet til SCV 2, er dette spændingsaflæsningen for det eksterne SCV-greb. Ca. 2,8 V er neutral. Hvis spændingen er tæt på 0 V og (eller) ikke skifter med bevægelse af fjernmonteret elektronisk SCV-betjeningshåndtag, så sørg for at den eksterne ventil er

Fejlsøgning

						tilsluttet, og lyset er tændt.
5 V ind	E1	0-5 V følerspænding. Når ledningsbundtet til redskabsfeedback er forbundet, er det 5 V. Med en traktor-SCV er det 0 V og ændres med kommando.	Spænding fra hydraulikstyreenheds-systemet bør vise 5 V.	Ikke relevant	Ikke relevant	Ikke relevant
5 V ud	K3	Forsynet spænding til system. 0-5 V	Spændingsforsyning til system bør vise tæt på 5 V.			

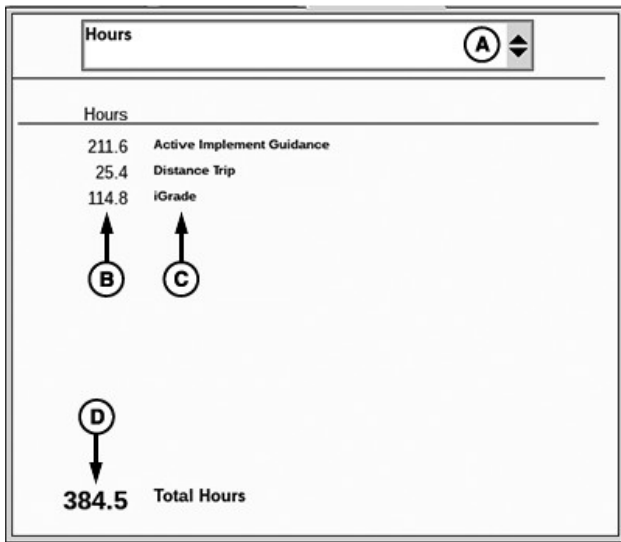
iGrade™ er et varemærke tilhørende Deere & Company

Digitalt signal	Stik ben	Tilstand	Frekvens (Hz)
Digital ind 1	G1	Ekstern ventils fjernmonterede elektronisk SCV-betjeningshåndtag, 0 = ingen kommando, 1 = kommando	Ikke relevant for iGrade™ eller Kørt afstand.
Digital ind 2	K1	Ekstern ventils fjernmonterede elektronisk SCV-betjeningshåndtag, 0 = ingen kommando, 1 = kommando	
Digital ind 3	C3	Ikke relevant for iGrade™ eller Kørt afstand.	

Drivanordninger	Stik ben	Tilstand	Strømstyrke (mA)
Nederste drivanordning 1	E3	Ikke relevant for iGrade™ eller Kørt afstand.	< 3000 mA
Nederste drivanordning 2	E2	Drivanordning til relæ, der bruges med Kørt afstand. De nederste drivanordninger bruger en lav strøm (30 A eller derunder) til at aktivere (lukke/jordforbinde) den høje strømside af relæet. Stikben E2 aktiveres kun for kørslen til tiden eller til afstanden og deaktiveres derefter. Når stikben E2 deaktiveres, aktiveres stikben D3 umiddelbart derefter (lukker/jordforbinder) 1,5 gange til-varigheden, derefter deaktiveres det. 0 = tomgang, 1 = kørsel udvidet/til	< 3000 mA
Nederste drivanordning 3	D3	Drivanordning til relæ, der bruges med Kørt afstand. De nederste drivanordninger bruger en lav strøm (30 A eller derunder) til at aktivere (lukke/jordforbinde) den høje strømside af relæet. Stikben E2 aktiveres kun for kørslen til tiden eller til afstanden og deaktiveres derefter. Når stikben E2 deaktiveres, aktiveres stikben D3 umiddelbart derefter (lukker/jordforbinder) 1,5 gange til-varigheden, derefter deaktiveres det. 0 = tomgang, 1 = kørsel trukket tilbage	< 3000 mA

RW00482,00009D9-74-29APR20

Timer



PC26561—UN—27NOV18

- A—Rullemenu
B—Timer
C—Sprøjtning
D—Samlet antal timer

Vælg funktionstasten Programkontrolenhed > fanen Fejlfinding > Timer på rullemenuen (A).

Viste timer (B) er, hvor lang tid hvert program (C) har kørt med en aktiv status.

Viste timer i alt (D) er, hvor lang tid Programkontrolenheden har kørt med en aktiv status.

RW00482,00007CD-74-03JUN19

F—Tildelingskontroller-kommando

Vælg funktionstasten Opsætning af kontrolenhed > fanen Fejlfinding > SCV-fejlfinding på rullemenuen (A).

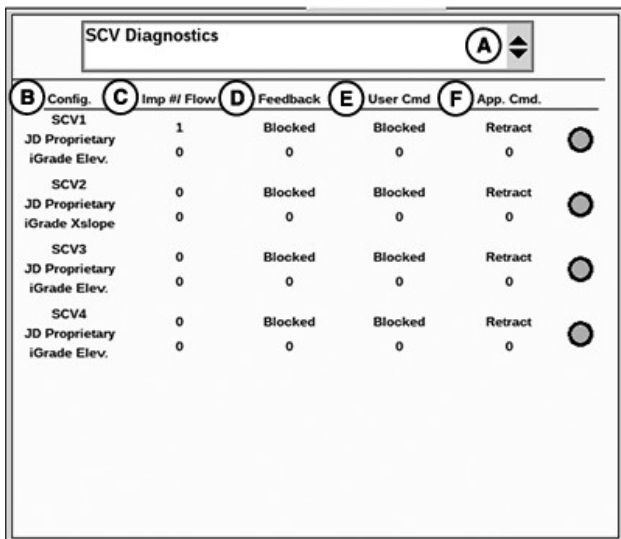
SCV-fejlfinding viser:

- Konfiguration (B)
- Redskabsnummerflow (C)
- Følerfeedback (D)
- Brugerkommando (E)
- Tildelingskontroller-kommando (F)

Værdier for SCV-fejlfinding		
Flowtilstand	Nummer	Definition
Blokeret	0	Ventil tillader ikke noget flow.
Udkøring	1	Ventil tillader positivt flow.
Indkøring	2	Ventil tillader negativt flow
Flyde	3	Ventil er åben.
Fejl	14	Der opstod en fejl.

RW00482,00008CD-74-06OCT21

SCV-fejlfinding



PC27188—UN—20MAY19

- A—Rullemenu
B—Konfiguration
C—Redskabsnummerflow
D—Følerfeedback
E—Brugerkommando

Vedligeholdelse

Tjekliste for sæsonstart

Foruden at bruge tjeklisten inden sæsonen begynder, skal tjeklisten for sæsonstart benyttes, hvis noget af det følgende opstår:

- En anden traktor eller et andet redskab introduceres i systemet.
- En komponent i hydrauliksystemet er blevet repareret, udskiftet eller justeret.
- EN Ag Management Solutions (AMS) komponent er udskiftet.

Checkliste for sæsonstart

- ☐ Få fat i den nyeste instruktionsbog.
(Jf. John Deere's boghandel omfattende teknisk information for flere oplysninger.)

BEMÆRK: Sørg for, at udstyrets strømforsyning ikke afbrydes under opdatering af software. Den tid, det tager at opdatere software, afhænger af udstyret, netværkets eller CAN-bussens hastighed og programmets filstørrelse. For eksempel tager det i gennemsnit 30 min. at opdatere UCC2-tildelingskontroller.

- ☐ Opdater software. Jf. StellarSupport.com for den seneste software.
 - ☐ Displayet
 - ☐ Maskinens modtager
 - ☐ Redskabets modtager(e)
 - ☐ Basisstationens modtager
 - ☐ Styreenhed
- ☐ Aktivér funktioner på skærmen.
- ☐ Efterse ledningsbundter for slitage og skader rundt om klempunkter, hjørner, kanter og ledningsbundternes støttepunkter. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg ledningsbundtet ved konnektorer for slitage på blotlagte ledninger. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg konnektortætninger og låsemekanismer. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg tilslutningsben for slitage, smuds og tæring. Rengør og reparer om nødvendigt.
 - ☐ ISO-tilslutning
 - ☐ Modtagere
 - ☐ Displayet
- ☐ Efterse monteringers isenkram. Efterspænd om nødvendigt.
 - ☐ Displayet
 - ☐ Modtagere
 - ☐ Arm
- ☐ Justér styreventils (SCV) flowmængder.
- ☐ Justér udligningsventil (om relevant).

- ☐ Kalibrér SCV-tærskler.
- ☐ Kalibrér maskines og redskabs terrænkompensationsmoduler (TCM).
- ☐ Se efter utætheder i redskabets hydraulikcylinder.
- ☐ Opsæt relevante maskinfunktioner:
 - ☐ IVT™ (IVT™)
 - ☐ Automatisk PowerShift™
 - ☐ PowerShift™ Efficiency Manager™
 - ☐ Foddecelerator

(Se redskabets betjeningsvejledning angående detaljerede tjeklister).

RW00482,00005AF-74-07DEC20

Daglig tjekliste

- ☐ Kalibrer referencepunktet.
- ☐ Efterse ledningsbundter for slitage og skader rundt om klempunkter, hjørner, kanter og ledningsbundternes støttepunkter. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg ledningsbundtet ved konnektorer for slitage på blotlagte ledninger. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Efterse monteringers isenkram. Efterspænd om nødvendigt.
 - ☐ Skærm
 - ☐ Modtagere
 - ☐ Arm
- ☐ Se efter utætheder i redskabets hydraulikcylinder.

(Jf. redskabets betjeningsvejledning angående detaljerede tjeklister.)

RW00482,00002AD-74-11NOV14

Checkliste for sæsonafslutning

- ☐ Efterse ledningsbundter for slitage og skader rundt om klempunkter, hjørner, kanter og ledningsbundternes støttepunkter. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg ledningsbundtet ved konnektorer for slitage på blotlagte ledninger. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg konnektortætninger og låsemekanismer. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg konnektorben for slitage, smuds og tæring. Rengør og (eller) reparer om nødvendigt.
 - ☐ ISO-konnektor
 - ☐ Modtagere

IVT er et varemærke tilhørende Deere & Company
PowerShift er et varemærke tilhørende Deere & Company
Efficiency Manager er et varemærke tilhørende Deere & Company

- ☐ Skærm
- ☐ Efterse monteringers isenkram. Efterspænd om nødvendigt.
 - ☐ Skærm
 - ☐ Modtagere
 - ☐ Arm
- ☐ Se efter utætheder i redskabets hydraulikcylinder.

(Se redskabets betjeningsvejledning angående detaljerede tjeklister.)

RW00482,00002B0-74-11NOV14

Indeks

A		SCV-fejlfinding	80-15
Aktivér		Udgangskode	80-1
Automatisk funktion	70-1	Fejlsøgning af maskinen	80-6
Hydraulik	70-1	Filserver	60D-12
Aktivering af filserver	60D-12	Fjernbetjening	
Aktiveringskode	30C-3	Betjening	70-3
		Opsætning	60C-7
B		Fjernbetjeningens serieport	
Basisstation	60A-5	Hardware	50-1
Opsætning	60A-5	Forord	2
Belastningsbegrænsning	60C-10	Frakobling og deaktivering	
Belastningsbegrænsningsfølsomhed	60C-11	Redskabsautomatisering	70-1
Betjening		Funktionsprincipper	
Fjernbetjening	70-3	Fjernbetjening	30A-2
Kørt afstand	70-2	Hegnsstolpe	30B-1
Nivelleringskontrol	70-4	iGrade	30A-1
Planeringsstyring	70-3	Kortnet	30B-1
		Kørt afstand	30B-1
C		Nivelleringskontrol	30A-1
CommandCenter	40-1	Parallele linjer	30B-1
CommandCenter™		Planeringsstyring	30A-1
SCV-betjeningselementer		Plotmønster	30B-2
Automatisk funktion	60A-1		
Konfigurer	60A-1	G	
D		Gitter—90 grader	
Dataoprydning	80-8	Opsætning	60D-4
Display	40-1	Gitter—integrerede vinkler	
E		Opsætning	60D-6
Elektronisk skærm, korrekt brug	05-3	Gitter—ligesidede trekanter	
F		Opsætning	60D-5
Fanen Status	70-2	Gitter—skiftende rækker	
Fejlsøgning		Opsætning	60D-6
iGrade-system	80-3	GPS (globalt positioneringssystem)	
iGrade™		Opsætning af maskinens modtager	60A-7
Belastningsbegrænsning		Opsætning af redskabets modtager	60A-7
Hjulslip	80-10	GPS-forskydninger	60C-1
Motorbelastning	80-10	GPS-modtager	40-1, 60A-7
Motoromdrejninger	80-10		
Fjernbetjening	80-12	H	
Indstillingspunkter	80-9	Hardware	30C-1
Maksimum snit	80-10	Hegnsstolpe	
iGrade™-status	80-9	Funktionsprincipper	30B-1
Maskine	80-6	Opsætning	60D-3
Programkontrolenhed		Hjulslip	60C-10
Hardware/software	80-12	Hjulslipfølsomhed	60C-11
Timer	80-15	Hydraulik	
Status for kørt afstand	80-9	SCV-betjeningselementer	
Statuskode	80-1	Automatisk funktion	60A-1
System for kørt afstand	80-3	Konfigurer	60A-1
Tildelingskontroller		Højdeforskydning	
Input-/outputaflysninger	80-13	Opsætning	60C-9
		Højdekort	30A-3
		Højderegeringsfølsomhed	60C-9

I	
iGrade™	
Brug af John Deere Active Implement Guidance™ med iGrade™	60B-1
iGrade™-system	
Fejlsøgning	80-3

J	
Justering	
Udligningsventil	60A-4
Justering af hydraulikudtag (SCV)	
Generation 4 CommandCenter™	60A-2
GreenStar™ 3 CommandCenter™	60A-3
TouchSet™-skærm	60A-3

K	
Kalibrering	
Terrænkompensationsmodul (TCM)	60A-9
Konfiguration af basisstation	60A-5
Konfiguration af SCV	60C-2
Kortnet	
Funktionsprincipper	30B-1
Krav	30C-1
Køreside	60B-2
Kørselsmønster	
Opsætning	60D-2
Kørt afstand	
Betjening	70-2
Funktionsprincipper	30B-1
Opsætning	
Kalibrering af mekanisk forsinkelse	60D-14
Kalibrering af udstyrsforsinkelse	60D-14
Kalibrering af udstyrsforskydning	60D-13
Kørselsdokumentation	60D-11
Kørselskommando	60D-8
Test af kørselshandling	60D-13
Udstyrsforskydninger	60D-1
Rediger udgangspunkt	
Opsætning	60D-7

M	
Maksimum snit	
Opsætning	60C-11
Manuel SCV-kalibrering	60C-3
Modtagere	
StarFire™	40-1
Motorbelastning	60C-10
Motorbelastningsfølsomhed	60C-11
Motoromdrejninger	60C-10
Motoromdrejningsfølsomhed	60C-11
Multipathing	60A-5

N	
Navigering	30C-1, 30C-2

Nivelleringskontrol	
Betjening	70-4
Manuel indtastning	
Opsætning	60C-8
Nivelleringsberegner	
Opsætning	60C-8
Opsætning	60C-8

O	
Opgradering af styreenhed	30C-3
Oprydning på ISOBUS VT	80-8
Opsætning	
Basisstation	60A-5
Fjernbetjening	60C-7
Gitter—90 grader	60D-4
Gitter—integrerede vinkler	60D-6
Gitter—ligesidede trekanter	60D-5
Gitter—skiftende rækker	60D-6
GPS-forskydninger	60C-1
Hegnss Stolpe	60D-3
Højdeforskydning	60C-9
Konfiguration af SCV	60C-2
Køreside	60B-2
Kørselsmønster	60D-2
Kørt afstand	
Kalibrering af mekanisk forsinkelse	60D-14
Kalibrering af udstyrsforsinkelse	60D-14
Kalibrering af udstyrsforskydning	60D-13
Kørselsdokumentation	60D-11
Kørselskommando	60D-8
Rediger udgangspunkt	60D-7
Test af kørselshandling	60D-13
Udstyrsforskydninger	60D-1
Maksimum snit	60C-11
Maskinens GPS-modtager	60A-7
Nivelleringskontrol	60C-8
Manuel indtastning	60C-8
Nivelleringsberegner	60C-8
Overflade	60C-4
Parallele linjer	60D-3
Planeringsstyring	60C-4
Manuel indtastning	60C-6
Planeringsberegner	60C-4
Rediger udgangspunkt	60C-4
Plotmønster	60D-4
SCV-kalibrering	60C-3
Serieporte	60B-1
Opsætning	
Redskabets GPS-modtager	60A-7
Opsætningsguide	
Oversigt	60B-1
Optimér	
Terrænkompensationsmodul (TCM)	60A-8
Overflade	
Opsætning	60C-4
Overfladekort	30A-3

Oversigt			T	
Opsætningsguide	60B-1		Terrænkompensationsmodul (TCM)	
			Optimér	60A-8
		P	Terrænkompensationsmodul (TCM)	
Parallele linjer			Kalibrering	60A-9
Funktionsprincipper	30B-1		Terrænkompensationsmodul(TCM)	
Opsætning	60D-3		Placering af maskine og kalibrering	60A-9
Planeringsstyring			Tilslutning af redskab	60A-1
Betjening	70-3		Tjekliste	
Manuel indtastning			Sæsonstart	100-1
Opsætning	60C-6		Topografikort	30A-3
Opsætning	60C-4			
Planeringsberegner			U	
Opsætning	60C-4		Udgangspunkt	30A-2
Rediger udgangspunkt			Udligningsventil	
Opsætning	60C-4		Justering	60A-4
Plotmønster			Udskiftning af Sletbart programmerbart læselager	
Funktionsprincipper	30B-2		(EPROM)	30C-3
Opsætning	60D-4			
		R		
Rediger				
Belastningsbegrænsning	60C-10			
Belastningsbegrænsningsfølsomhed	60C-11			
Hjulslip	60C-10			
Hjulslipfølsomhed	60C-11			
Højdereguleringsfølsomhed	60C-9			
Motorbelastning	60C-10			
Motorbelastningsfølsomhed	60C-11			
Motoromdrejninger	60C-10			
Motoromdrejningsfølsomhed	60C-11			
Reguleringsfølsomhed	60C-9			
Rullereguleringsfølsomhed	60C-9			
Redskabsautomatisering				
Frakobling og deaktivering	70-1			
Reguleringsfølsomhed	60C-9			
Rullereguleringsfølsomhed	60C-9			
		S		
Satellitinformation				
PDOP	30B-2			
VDOP	30A-3			
Serieporte	60B-1			
Sikkerhed, trin og håndtag				
Rigtig brug af trin og håndtag	05-2			
Sikkerhed, undgå kontakt med højtryksvæske				
Undgå kontakt med højtryksvæske	05-4			
Skygning	60A-5			
Software	30C-1			
StarFire™-modtagere	40-1			
Styreenhed				
Opgradering	30C-3			
System for kørt afstand				
Fejlsøgning	80-3			

