

**iGrade™ e Distance Trip
(N. di serie PCXL01C o D)**



JOHN DEERE

MANUALE DELL'OPERATORE

**iGrade™ e Distance Trip
(N. di serie PCXL01C o D)**

OMPFP22594 EDIZIONE J5 (ITALIAN)

John Deere Ag Management Solutions



Introduzione

Premessa

GRAZIE per aver acquistato un prodotto John Deere.

Si consiglia di **LEGGERE ATTENTAMENTE** il manuale per imparare a usare il prodotto e a eseguirne la manutenzione correttamente. L'inosservanza delle istruzioni contenute nel manuale potrebbe avere come conseguenza lesioni personali o danni all'apparecchiatura. Questo manuale e i segnali per la sicurezza posti sul prodotto sono disponibili anche in altre lingue. Per effettuare l'ordine, visitare il sito www.techpubs.deere.com (Ag&Turf/JDPS), www.johndeereotechinfo.com (C&F) o il concessionario John Deere.

QUESTO MANUALE VA CONSIDERATO parte integrale del prodotto e deve rimanere con esso se lo si vende.

Il manuale riporta **MISURE** metriche e inglesi. Usare i ricambi e i dispositivi di fissaggio corretti. I dispositivi di fissaggio metrici e a pollice possono richiedere l'uso di chiavi speciali (metriche o a pollice).

LATO DESTRO E LATO SINISTRO si intendono guardando nella direzione di spostamento del prodotto o dell'attrezzo durante l'avanzamento.

ANNOTARE I NUMERI DI IDENTIFICAZIONE DEL PRODOTTO (PIN) nella sezione relativa alle specifiche o ai numeri di serie del prodotto. Annotare accuratamente tutti i numeri per facilitare il rintracciamento del prodotto in caso di furto. Le informazioni sul PIN sono utili quando si ordinano i ricambi. Conservare i numeri di identificazione in un luogo sicuro e non nel prodotto.

La **GARANZIA** è inclusa nel programma di assistenza John Deere offerto ai clienti che usano le attrezzature e ne eseguono la manutenzione come descritto in questo manuale. I particolari della garanzia sono specificati nel relativo certificato o rapporto, consegnato al cliente al momento dell'acquisto.

In base a questa garanzia, John Deere risponde di qualsiasi prodotto rinvenuto difettoso entro il periodo di garanzia. In alcuni casi, inoltre, John Deere provvede a eseguire migliorie anche presso la sede del cliente, spesso senza spese aggiuntive a carico del cliente, anche al di fuori del periodo di garanzia. Tuttavia, eventuali abusi o alterazioni volti a cambiare le prestazioni dell'attrezzatura rispetto alle specifiche di fabbrica invalidano la garanzia e possono compromettere l'opportunità di usufruire delle migliorie apportate presso la sede del cliente.

A chiunque abbia acquistato un prodotto usato, si consiglia di contattare il concessionario John Deere di zona per comunicare il numero di serie dell'unità. Ciò consente a John Deere di informare il nuovo possessore in merito a eventuali problemi o miglioramenti del prodotto.

John Deere è a vostra disposizione



TS201—UN—15APR13

La soddisfazione dei clienti è importante per John Deere.

I nostri concessionari si impegnano a offrire, con rapidità ed efficienza, servizi e ricambi:

- Manutenzione e ricambi della macchina.
- Tecnici addetti alla manutenzione qualificati e i necessari strumenti diagnostici e di riparazione della macchina.
- **Sono disponibili ricambi, servizi di riparazione e informazioni per la manutenzione o la riparazione John Deere. Per ulteriori informazioni, visitare deere.com or deere.ca.**

DX,IFC,JDS-39-30SEP25

Libreria di documentazione tecnica John Deere

La funzionalità del prodotto potrebbe non essere rappresentata completamente nel presente documento a causa di modifiche apportate al prodotto dopo la stampa. Leggere il più recente manuale dell'operatore prima delle operazioni. Richiederne una copia al concessionario o visitare il sito techpubs.deere.com.

CZ76372,000071F-39-04AUG25

Indice generale

	Pagina	Pagina
Sicurezza		
Riconoscimento delle informazioni di sicurezza	05-1	
Conoscere la terminologia dei segnali	05-1	
Rispetto delle istruzioni di sicurezza	05-1	
Abituarsi a lavorare in sicurezza	05-2	
Uso corretto del predellino e dei corrimano	05-2	
Uso sicuro di componenti elettronici e staffe	05-2	
Uso corretto del display elettronico	05-3	
Uso in sicurezza dei sistemi di guida	05-3	
Uso corretto della cintura di sicurezza	05-3	
Uso in sicurezza dei sistemi di automazione dell'attrezzo	05-4	
Evitare i fluidi ad alta pressione	05-4	
Informazioni su normative e conformità		
Identificazione con codice data	20-1	
Unione economica eurasiatica - EAC	20-1	
Dichiarazione di conformità UE	20-2	
Dichiarazione di conformità Regno Unito	20-3	
Descrizione generale del sistema - iGrade™		
Teoria di funzionamento — iGrade™	30A-1	
Comando pendenza	30A-1	
Controllo del piano	30A-1	
Comando remoto	30A-2	
Punto di origine	30A-2	
Informazioni sui satelliti — VDOP	30A-3	
Mappe superficie	30A-3	
Descrizione generale del sistema — Distance Trip		
Teoria di funzionamento — Distance Trip	30B-1	
Linee parallele	30B-1	
Recinzione	30B-1	
Griglia	30B-1	
Schema di appezzamenti	30B-2	
Informazioni sui satelliti — PDOP	30B-2	
Descrizione generale del sistema		
Requisiti	30C-1	
Accesso alle pagine della Centralina Applicazioni	30C-1	
Andare alle pagine StarFire	30C-2	
Immettere il codice di attivazione	30C-3	
Sostituzione della memoria di sola lettura programmabile e cancellabile (EPROM)	30C-3	
Compatibilità della macchina	30C-3	
Panoramica dei componenti		
Ricevitore StarFire™	40-1	
Antenna per i sistemi globali di navigazione satellitare (GNSS, Global Navigation Satellite System) StarFire™	40-1	
(raccomandato)	40-1	
Antenna ad anelli concentrici (opzionale)	40-1	
Display	40-1	
Centralina Applicazioni UCC2	40-2	
Valvola di compensazione	40-2	
Valvola esterna	40-3	
Gruppo		
Definizione dei messaggi	50-1	
Comando remoto – Hardware della porta seriale	50-1	
Comando lato basso Distance Trip	50-1	
Stazione dell'operatore dell'attrezzatura	50-2	
Impostazione - Attrezzatura		
Collegamento dell'attrezzo	60A-1	
Regolazione distributori idraulici (SCV)	60A-1	
Regolazione della valvola di compensazione	60A-4	
Impostazione della stazione base	60A-5	
Impostazione del ricevitore GPS	60A-7	
Ottimizzazione del modulo di compensazione del terreno (TCM)	60A-8	
Calibrazione del modulo di compensazione terreno (TCM)	60A-9	
Impostazione — Centralina Applicazioni UCC2		
Panoramica della procedura di impostazione guidata	60B-1	
Porte seriali	60B-1	
Impostazione pagina funzioni	60B-2	
Impostazione - iGrade™		
Sfalsamenti GPS	60C-1	
Configurazione distributore idraulico	60C-2	
Calibrazione manuale dei distributori idraulici ...	60C-3	
Superficie	60C-4	
Sfalsamento elevazione	60C-9	
Modifica sensibilità dei comandi	60C-9	
Limitazione del carico	60C-10	
Modifica sensibilità di limitazione del carico	60C-11	
Taglio massimo	60C-11	
Impostazione - Distance Trip		
Sfalsamenti attrezzatura	60D-1	
Schema percorso	60D-2	
Comando percorso	60D-8	
Documentazione percorso	60D-11	

Continua alla pagina seguente

Manuale originale. Tutte le informazioni, illustrazioni e specifiche tecniche riportate in questo manuale sono basate sulle informazioni più recenti disponibili al momento della pubblicazione. Con riserva di modifica senza obbligo di notifica.

COPYRIGHT © 2025
DEERE & COMPANY
Moline, Illinois
All rights reserved.
Previous Editions
Copyright © 2022

Pagina

Abilitazione del file server	60D-12
Calibrazione sfalsamenti attrezzatura	60D-13
Prova azione percorso	60D-13
Calibrazione del ritardo attrezzatura	60D-14

Azionamento

Inserimento della modalità automatica	70-1
Disinserimento, disattivazione e disabilitazione dell'automazione dell'attrezzo	70-1
Comando di azionamento del distributore idraulico	70-2
Tab Stato	70-2
Funzionamento di Distance Trip	70-2
Funzionamento di iGrade™ — Controllo del piano e Comando remoto	70-3
Funzionamento di iGrade™ — Comando pendenza	70-4

Risoluzione dei problemi

Azzeramento dell'unità di comando applicazione 1100	80-1
Codici di stato e uscita	80-1
Risoluzione dei problemi — Sistema Distance Trip	80-3
Risoluzione dei problemi — Sistema iGrade™	80-3
Risoluzione dei problemi — Macchina	80-6
Valvola esterna	80-7
Azzeramento dati	80-8
Azzera VT ISOBUS	80-9
Diagnostica — Stato Distance Trip	80-9
Diagnostica — Stato iGrade™	80-10
Diagnostica — Valori nominali	80-10
Diagnostica — Taglio massimo	80-10
Diagnostica — Limitazione del carico	80-11
Diagnostica — Comando remoto	80-12
Hardware/Software	80-13
Lecture di ingresso/uscita	80-13
Ore	80-15
Diagnostica distributori idraulici	80-15

Manutenzione

Lista di controllo pre-stagionale	100-1
Lista di controllo quotidiana	100-1
Lista di controllo post-stagionale	100-1

Sicurezza

Riconoscimento delle informazioni di sicurezza



T81389—UN—28JUN13

Questo è un simbolo di sicurezza. Quando appare sulla macchina o in un manuale, prestare attenzione al possibile pericolo di infortuni.

Seguire le precauzioni e le procedure di funzionamento in sicurezza indicate.

DX,ALERT-39-29SEP98

Conoscere la terminologia dei segnali



⚠ AVVERTENZA

⚠ ATTENZIONE

TS187—39—04JUN19

Con il simbolo di sicurezza vengono usate delle parole di segnalazione—PERICOLO, AVVERTIMENTO o ATTENZIONE—. La parola PERICOLO indica le situazioni più rischiose.

I simboli di PERICOLO o AVVERTIMENTO sono situati vicino alle zone pericolose. Le precauzioni generiche vengono identificate con i simboli di ATTENZIONE. La scritta ATTENZIONE in questo manuale richiama inoltre l'attenzione sui messaggi di sicurezza.

DX,SIGNAL-39-03MAR93

Rispetto delle istruzioni di sicurezza



TS201—UN—15APR13

Leggere attentamente tutti i messaggi di sicurezza contenuti in questo manuale e i segnali di sicurezza apposti sulla macchina. Mantenere i simboli di sicurezza in buone condizioni. Applicare i segnali di sicurezza mancanti e sostituire quelli danneggiati. Assicurarsi che i componenti e i pezzi di ricambio nuovi delle attrezzature comprendano i simboli di sicurezza correttamente impiegati. I segnali di sicurezza di ricambio sono disponibili presso i concessionari John Deere.

Su parti e componenti di altri fornitori possono essere presenti ulteriori informazioni di sicurezza non riprodotte in questo manuale.

Prendere confidenza con il funzionamento e l'uso corretto dei comandi della macchina. Non consentire l'uso della macchina ad operatori che non abbiano ricevuto la dovuta istruzione.

Mantenere la macchina in buone condizioni di esercizio. Ogni modifica apportata senza autorizzazione può compromettere il funzionamento e/o la sicurezza della macchina e ridurne la durata.

In caso di mancata comprensione di una parte qualsiasi di questo manuale, o qualora si necessiti di assistenza, rivolgersi al concessionario John Deere di zona.

DX,READ-39-01AUG22

Abituarsi a lavorare in sicurezza



TS218—UN—23AUG88

Prima di iniziare il lavoro imparare le procedure di manutenzione. Mantenere la zona pulita ed asciutta.

Non eseguire lubrificazioni, riparazioni o regolazioni con la macchina in movimento. Tenere mani, piedi ed abiti lontani da parti in movimento. Disinserire tutti gli organi di trasmissione del moto ed azionare i comandi per scaricare la pressione. Abbassare le attrezzature a terra. Arrestare il motore. Togliere la chiave di accensione. Lasciare raffreddare la macchina.

Sostenere in sicurezza qualsiasi elemento della macchina che debba essere sollevato per manutenzione.

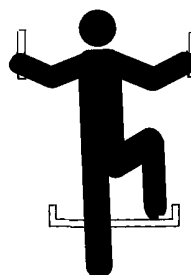
Mantenere tutte le parti in buone condizioni e correttamente installate. Riparare immediatamente i danni. Sostituire le parti consumate o rotte. Rimuovere gli accumuli di grasso, olio o detriti.

Sui mezzi semoventi, prima di effettuare regolazioni relative all'impianto elettrico o saldature sulla macchina, scollegare il cavo di massa (⌚) dalla batteria.

Sulle attrezzature trainate, prima di intervenire sui componenti elettrici o effettuare saldature sulla macchina, scollegare i cavi elettrici dal trattore.

DX,SERV-39-17FEB99

Uso corretto del predellino e dei corrimano



T133468—UN—15APR13

Per prevenire le cadute, rivolgersi verso la macchina quando si sale e si scende. Mantenere un appoggio su 3 punti mediante il predellino i sostegni e i corrimano.

Fare estremamente attenzione quando fango, neve o umidità creano condizioni sdruciolevoli. Mantenere il predellino pulito e privo di olio o grasso. Non saltare mai quando si esce dalla macchina. Non salire o scendere mai da un veicolo in movimento.

DX,WW,MOUNT-39-12OCT11

Uso sicuro di componenti elettronici e staffe



TS249—UN—23AUG88

Una caduta durante l'installazione o la rimozione di componenti elettronici montati sull'attrezzatura può provocare gravi infortuni. Usare una scaletta o una piattaforma per raggiungere comodamente ogni posizione di montaggio. Utilizzare sostegni sicuri e stabili per le mani e per i piedi. Non installare né rimuovere i componenti in caso di pioggia o ghiaccio.

In caso di installazione di una stazione base RTK su una torretta o una struttura alta impiegare un operaio arrampicatore certificato.

Impiegare le tecniche di sollevamento corrette e indossare i dispositivi di protezione adeguati in caso di installazione o manutenzione di un ricevitore GPS su un'attrezzatura. L'antenna è pesante e può essere difficile da maneggiare. È richiesto l'impiego di due persone se i punti di montaggio non sono accessibili da terra o da una piattaforma di servizio.

DX,WW,RECEIVER-39-24AUG10

Uso corretto del display elettronico

I display elettronici sono dispositivi secondari concepiti per aiutare l'operatore nell'esecuzione delle operazioni sul campo, aumentare il comfort e fornire una forma di svago. I display offrono un'ampia gamma di funzionalità, vengono utilizzati in molte applicazioni del sistema macchina e possono essere usati con altri dispositivi secondari quali apparecchi elettronici portatili.

Per dispositivo secondario si intende qualsiasi dispositivo non necessario al funzionamento della macchina come uso primario. L'operatore è sempre responsabile del funzionamento e del controllo in sicurezza della macchina.

Per prevenire infortuni durante l'uso della macchina, procedere come segue.

- Posizionare il display come previsto dalle istruzioni di installazione. Accertarsi che il dispositivo sia fissato e che non ostacoli la vista del conducente né interferisca con i comandi operativi della macchina.
- Evitare che il display diventi una fonte di distrazione. Rimanere vigili. Prestare attenzione alla macchina e all'ambiente circostante.
- Non cambiare impostazioni o accedere a funzioni che richiedano l'uso prolungato dei comandi del display mentre la macchina è in movimento. Prima di eseguire tali operazioni, arrestare la macchina in un luogo sicuro e portarla in posizione di stazionamento.
- Non impostare il volume ad un livello tale da non riuscire a sentire il traffico esterno ed i veicoli di emergenza.

Per garantire l'uso in sicurezza, è possibile che alcune funzioni dei display siano accessibili solo se il movimento della macchina è limitato e/o se la macchina è stata portata in posizione di stazionamento. L'inosservanza di questa misura di sicurezza può costituire una violazione delle leggi in vigore e causare danni e infortuni gravi o mortali.

Avvalersi delle funzioni disponibili del display quando le condizioni lo consentono ed in conformità alle istruzioni fornite. Quando si utilizzano dispositivi secondari, osservare sempre le regole di guida sicura nonché le norme vigenti a livello locale e le norme della circolazione stradale.

DX,ELEC,DISPLAY-39-13JAN15

Uso in sicurezza dei sistemi di guida

Non usare il sistema di guida su strada. spegnere (disattivare) sempre il sistema di guida prima di imboccare una strada. Non cercare di accendere (attivare) il sistema di guida durante il trasporto su strada.

I sistemi di guida aiutano a migliorare le operazioni su campo; L'operatore è sempre responsabile della guida

della macchina. I sistemi di guida non rilevano, né prevengono automaticamente le collisioni con ostacoli o altre macchine.

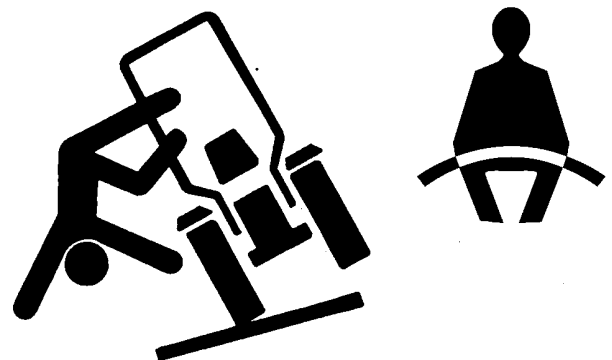
I sistemi di guida comprendono qualsiasi applicazione che automatizzi la sterzata della macchina. Ciò include, ma potrebbe non essere limitato a AutoTrac™, iTEC™, Automazione svolta AutoTrac™, Guida dell'attrezzatura AutoTrac™ (passivo), AutoTrac™ Universal, l'unità di comando AutoTrac™, AutoTrac™ RowSense™ e Machine Sync.

Per prevenire infortuni all'operatore ed agli astanti, procedere come segue:

- Non salire o scendere da una macchina in movimento.
- Verificare che la macchina, l'attrezzo e il sistema di guida siano impostati correttamente.
 - Se si utilizza iTEC™, Automazione sterzata AutoTrac™ o sistema di guida AutoTrac™ (passivo), verificare che i confini siano stati definiti in modo preciso.
 - Se si utilizza Sinc. macchina, verificare che il punto iniziale della punteria sia tarato con spazio sufficiente tra le macchine.
- Rimanere vigili e prestare attenzione all'ambiente circostante.
- Agire manualmente sul volante, se necessario, per evitare oggetti imprevisti, astanti, attrezzature ed altri ostacoli.
- sospendere le operazioni se le condizioni di visibilità non consentono di usare correttamente la macchina o di vedere chiaramente persone e ostacoli sul percorso.
- nel selezionare la velocità della macchina, tenere presenti le condizioni del campo, la visibilità e la configurazione della macchina stessa.

AL70325,000048F-39-30SEP19

Uso corretto della cintura di sicurezza



TS1729—UN—24MAY13

AutoTrac è un marchio commerciale Deere & Company
iTEC è un marchio commerciale Deere & Company
RowSense è un marchio commerciale Deere & Company

Evitare il rischio di infortuni o morte da schiacciamento in caso di ribaltamento.

Questa macchina è dotata di struttura di protezione antiribaltamento (ROPS). UTILIZZARE la cintura di sicurezza durante l'utilizzo con ROPS.

- Afferrare il bloccaggio e tirare la cintura di sicurezza davanti al proprio corpo.
- Inserire il bloccaggio nella fibbia. Deve udirsi un clic.
- Dare uno strattone al bloccaggio della cintura per assicurarsi che sia saldamente fissata.
- Sistemare la cintura sui fianchi.

Sostituire l'intero gruppo della cintura di sicurezza se la bulloneria, la fibbia, la cintura o il dispositivo di riavvolgimento mostrano segni di danneggiamento.

Ispezionare la cintura di sicurezza e la relativa viteria di montaggio almeno una volta all'anno. Controllare se la viteria è allentata o se sono presenti danni alla cintura quali tagli, sfilacciature, usura notevole o anomala, scolorimenti o abrasioni. Sostituire solo con ricambi che soddisfino le specifiche della macchina.

DX,ROPS1-39-22AUG13

Uso in sicurezza dei sistemi di automazione dell'attrezzo



PC13793—UN—25MAY11

Non usare i sistemi di automazione dell'attrezzo su strada. Spegnerne (disattivare) sempre i sistemi di automazione dell'attrezzo prima di imboccare una strada. Non tentare di accendere (attivare) un sistema di automazione dell'attrezzo durante il trasporto su strada.

I sistemi di automazione dell'attrezzo aiutano l'operatore a migliorare le attività sul campo. L'operatore è sempre responsabile della guida della macchina.

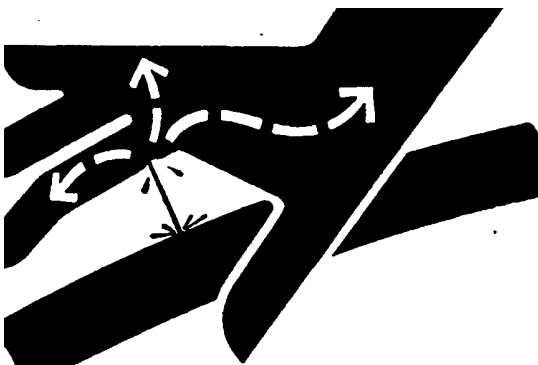
I sistemi di automazione includono applicazioni di automazione dei movimenti dell'attrezzo, tra cui iGrade e sistema di guida attiva dell'attrezzo.

Per prevenire infortuni all'operatore e agli astanti, procedere come segue:

- verificare che la macchina, l'attrezzo e i sistemi di automazione siano stati configurati correttamente;
- Rimanere vigili e prestare attenzione all'ambiente circostante.
- se necessario, prendere il controllo della macchina onde evitare pericoli sul campo, ad astanti, attrezzature o ostacoli di altra natura;
- Sospendere le operazioni se le condizioni di visibilità non consentono di usare correttamente la macchina o di vedere chiaramente persone e ostacoli sul percorso.

CF86321,0000366-39-05AUG25

Evitare i fluidi ad alta pressione



X9811—UN—23AUG88

Ispezionare periodicamente i tubi flessibili idraulici, almeno una volta all'anno, per escludere la presenza di perdite, attorcigliamenti, crepe, incisioni, abrasioni, rigonfiamenti, segni di corrosione, fili esposti o qualsiasi altro segno di usura o danno.

Sostituire immediatamente i gruppi tubo usurati o danneggiati con pezzi di ricambio approvati John Deere.

Gli schizzi di liquido in pressione possono penetrare sotto la cute e causare gravi lesioni.

Per evitare il pericolo, prima di scollegare i tubi idraulici o altri tubi, scaricare la pressione. Serrare tutti i raccordi prima di rimettere in pressione.

Per individuare le perdite, utilizzare un pezzo di cartone. Proteggere le mani e il corpo dai fluidi ad alta pressione.

In caso di incidente rivolgersi immediatamente a un medico. Se il fluido penetra sotto pelle, deve essere rimosso chirurgicamente entro poche ore per impedire la cancrena. Il personale medico che non ha dimestichezza con questo tipo di infortunio deve rivolgersi a uno specialista. Informazioni in proposito sono disponibili in lingua inglese presso il Servizio

Sanitario Deere & Company di Moline, Illinois (USA),
chiamando i numeri 1-800-822-8262 oppure +1 309-
748-5636.

DX,FLUID-39-12OCT11

Informazioni su normative e conformità

Identificazione con codice data



PC28647—UN—07FEB22

Esempio di etichetta di prodotto

DATE CODE **YY WW**

B **C**

PC17574—UN—16AUG13

Esempio di codice data

A—Codice data (data di fabbricazione)

B—Ultimi due numeri dell'anno di fabbricazione

C—Numero di settimana dell'anno solare di fabbricazione

Utilizzare il codice data (A) sull'etichetta di prodotto per identificare la data di fabbricazione. "YY" identifica gli ultimi due numeri dell'anno di fabbricazione (B); "WW" identifica il numero settimana dell'anno calendariale di fabbricazione (C).

NOTA: Il numero settimana dell'anno calendariale di fabbricazione è compreso nell'intervallo 01-53.

Codice data		
YY (anno)	Ultimi due numeri dell'anno di fabbricazione	Esempio: 16 = 2016 17 = 2017 18 = 2018
WW (settimana)	Numero settimana dell'anno calendariale di fabbricazione	Esempio: 01, 02, 03-53

RW00482,00007B7-39-08FEB22

Unione economica eurasiatica - EAC

Unione economica eurasiatica - EAC

Informazioni sui prodotti dotati del marchio di conformità degli Stati membri dell'Unione economica euroasiatica

Produttore: Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Centralina Applicazioni CAN Universal

Modello: Centralina Applicazioni John Deere

Prodotto negli Stati Uniti

Nome e indirizzo del rappresentante autorizzato nell'Unione economica eurasiatica:

Società a responsabilità limitata "John Deere Rus"

Indirizzo: 142050, Russia, Moscow region, Domodedovo district, Domodedovo, Beliye Stolbi micro district,

vladenye "Warehouse 104," edificio 2.

EAC

PC20044—UN—30SEP14
CT47125,00011A7-39-05AUG25

Dichiarazione di conformità UE

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Il sottoscritto con la presente dichiara che:

Prodotto: Unità di comando Can Universal 2, Centralina Applicazioni 1100, Centralina Applicazioni 1120

Modelli: XL01, XL02

Soddisfa/no tutte le condizioni e i requisiti fondamentali previsti dalle direttive seguenti:

DIRETTIVA	NUMERO	METODO DI CERTIFICAZIONE
Direttiva compatibilità elettromagnetica	2014/30/UE	Allegato II della Direttiva

Il prodotto è conforme ai seguenti standard e/o altri documenti normativi:

EN 55032: 2012/AC: 2013

EN 55024: 2010

EN ISO 14982: 2009

Nome e indirizzo della persona nell'Unione Europea autorizzata a compilare il fascicolo tecnico di fabbricazione:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG

Servizio clienti

Impexstraße 3

D-69190 Walldorf

EUConformity@JohnDeere.com

La pubblicazione della presente dichiarazione di conformità è responsabilità esclusiva del produttore.

Luogo della dichiarazione: Urbandale, IA, U.S.A

Data della dichiarazione: 12 aprile 2021

Stabilimento di produzione: Deere & Company, Moline, IL 61265

Nome: Scott Torgerson

Titolo: Delivery Manager Electronic Hardware



DXCE01—UN—28APR09
CT47125,000115A-39-22OCT21

Dichiarazione di conformità Regno Unito

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Il sottoscritto con la presente dichiara che:

Prodotto: Unità di comando CAN Universal, Centralina Applicazioni 1100, Centralina Applicazioni 1120

Modelli: XL01, XL02

Soddisfa/no tutte le condizioni e i requisiti fondamentali previsti dalle direttive seguenti:

DIRETTIVA	NUMERO	METODO DI CERTIFICAZIONE
Normative sulla compatibilità elettromagnetica	S.I. (legge delegata britannica) 2016/1091	Programma 2, modulo A

Il prodotto è conforme ai seguenti standard e/o altri documenti normativi:

EN 55032:2012/AC:2013

EN ISO 14982:2009

EN 55024:2010

Nome e indirizzo della persona nell'Unione Europea autorizzata a compilare il fascicolo tecnico di fabbricazione:

John Deere Ltd
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
EUConformity@JohnDeere.com

La pubblicazione della presente dichiarazione di conformità è responsabilità esclusiva del produttore.

Luogo della dichiarazione: Urbandale, IA, U.S.A.

Data della dichiarazione: 12 aprile 2021

Stabilimento di produzione: Deere & Company, Moline, IL
61265

Nome: Scott Torgerson

Titolo: Delivery Manager Electronic Hardware

Importatore di prodotti Ag & Turf: John Deere Ltd- Harby
Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Regno
Unito

Importatore di prodotti per silvicoltura: John Deere
Forestry Ltd - Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle,
Cumbria, CA6 4NW, Regno Unito

Importatore di macchine edili: Wirtgen Limited, Wirtgen
Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark,
Notts. NG24 2UA, Regno Unito



APY46000—UN—25AUG21
CT47125,000115B-39-22OCT21

Descrizione generale del sistema - iGrade™

Teoria di funzionamento — iGrade™

iGrade™ è un sistema di regolazione attiva dell'elevazione che utilizza i distributori idraulici (SCV) della macchina per regolare l'altezza dell'attrezzo in base ai dati di elevazione GPS.

iGrade™ utilizza i dati di longitudine e latitudine forniti dai ricevitori StarFire™ allo scopo di ottenere un piano o un punto di elevazione. Per il corretto funzionamento del sistema, l'impostazione rappresenta un fattore essenziale ai fini prestazionali.

iGrade™ presenta tre modalità superficie:

- Comando pendenza
- Controllo del piano
- Comando remoto

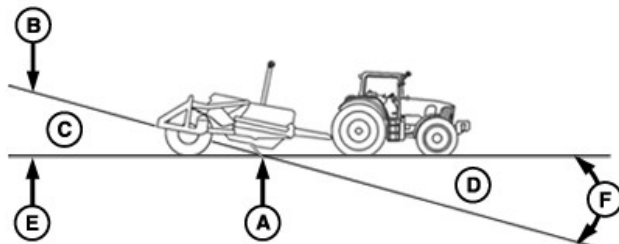
(Per ulteriori informazioni, fare riferimento alla modalità superficie specifica)

Pendenza trasversale

Se il raschiatore è abilitato, è possibile usare la pendenza trasversale oltre alla modalità superficie. L'uso della pendenza trasversale consente di controllare sia la posizione che l'angolo di rollio della lama del raschiatore, creando un taglio più pulito e preciso. La pendenza trasversale è solitamente necessaria per la creazione di fossi e di superfici con dossi o per raschiare perpendicolarmente alla direzione di caduta su un piano.

RW00482,00007B9-39-12JUN19

Comando pendenza



PC22266—UN—15MAR16

- A—Punto di origine
B—Piano o pendenza desiderati
C—Area aggiunta (terra aggiunta)
D—Area tagliata (terra rimossa)
E—Piano o pendenza iniziali
F—% di pendenza

Il Comando pendenza è normalmente utilizzato per creare strade o semplici solchi nel campo. Il Comando pendenza regola automaticamente il raschiatore in base a una data pendenza lungo una distanza GPS. La pendenza può essere definita dalla Calcolatrice pendenza o dai valori immessi dall'operatore (pendenza, direzione, punto di origine) (A).

iGrade è un marchio commerciale Deere & Company
StarFire è un marchio commerciale Deere & Company

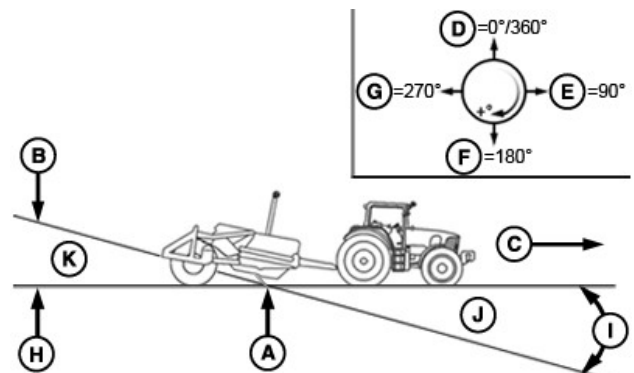
Un punto di origine è una posizione sul suolo che si trova all'elevazione assoluta per il piano o la pendenza desiderati (B). Il punto di origine è una posizione di riferimento che viene utilizzata per confrontare l'elevazione assoluta con l'elevazione calcolata da iGrade™.

(Per ulteriori informazioni, consultare Punto di origine)

Il sistema riempie (C) o taglia (D) automaticamente in fase di funzionamento in salita o in discesa lungo un pendio, in base alla distanza percorsa.

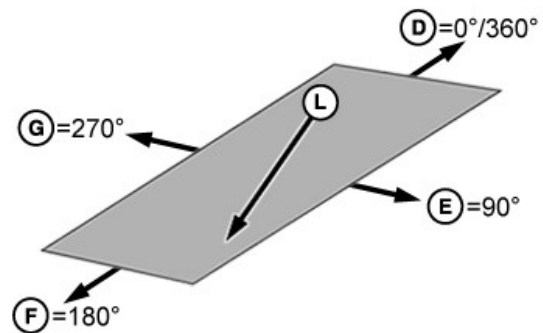
RW00482,00007BD-39-18JUN19

Controllo del piano



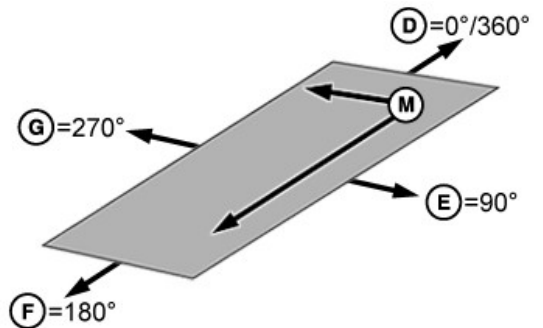
PC21009—UN—23MAR15

Direzione pendenza



PC21010—UN—23MAR15

Pendenza singola



PC21011—UN—27MAR15

Pendenza doppia

- A—Punto di origine
B—Piano o pendenza desiderati

C—Direzione pendenza
D—Nord = 0°/360°
E—Est = 90°
F—Sud = 180°
G—Ovest = 270°
H—Piano o pendenza iniziali
I—Percentuale pendenza
J—Area tagliata (terra rimossa)
K—Area aggiunta (terra aggiunta)
L—Punto di origine con pendenza singola (direzione pendenza verso il basso 160°)
M—Punto di origine con pendenza doppia (direzione pendenza verso il basso G e direzione pendenza verso il basso F)

Il controllo del piano regola automaticamente il raschiatore per tagliare un piano definito. I piani definiti possono essere a pendenza singola o doppia. I piani possono essere definiti dal Calcolatore piano o dai valori immessi dall'operatore (pendenza, direzione, punto di origine) (A).

Un punto di origine è una posizione sul suolo che si trova all'elevazione assoluta per il piano o la pendenza desiderati (B). Il punto di origine è una posizione di riferimento che viene utilizzata per confrontare l'elevazione assoluta con l'elevazione calcolata da iGrade™.

(Per ulteriori informazioni, consultare Punto di origine)

La direzione della pendenza (C) è calcolata in base alla direzione GPS in relazione al nord geografico (D) e in direzione pendenza verso il basso. Il Nord corrisponde alla direzione 0° o 360°. iGrade™ dispone dell'opzione di impostare cinque piani indipendenti selezionabili durante il funzionamento. Ciascuno dei 5 piani può essere configurato per avere un nome personalizzato fino a 19 caratteri. Una normale operazione sul campo che richiede l'impiego di più piani è quando si rimuove materiale per creare un profilo del piano e lo si trasferisce per riempire un altro profilo del piano.

Calcolatrice piano può creare un piano ottimale in base ai dati registrati per l'elevazione. Una volta acquisiti tutti i dati, viene creato il piano ottimale.

RW00482,00007BF-39-15DEC21

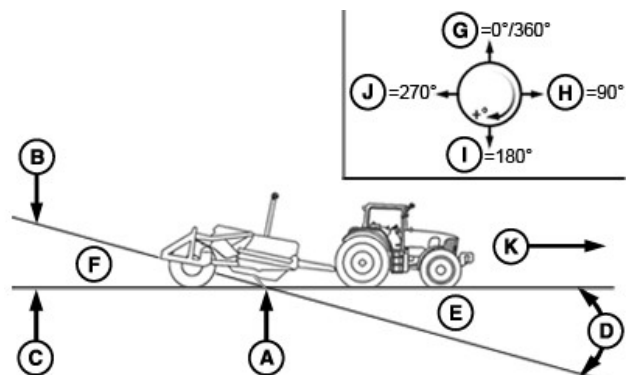
Comando remoto

Un software di terzi può collegarsi alla Centralina Applicazioni mediante una connessione seriale e protocolli di messaggio specifici per l'operazione. Questa funzionalità viene usata con pacchetti software aggiuntivi che forniscono capacità quali la mappatura del taglio e riempimento. Una volta stabilita una connessione seriale, il software di terzi può inviare comandi relativi ai valori prefissati alla Centralina Applicazioni e regolare automaticamente l'elevazione di un attrezzo. La Centralina Applicazioni è anche in grado di ritrasmettere i dati GPS al software di terzi mediante la porta seriale.

(Per ulteriori informazioni, rivolgersi al concessionario John Deere)

RW00482,00007BF-39-04JUN19

Punto di origine



PC21104—UN—21APR15



PC23060—UN—19SEP16

Scarico in un fosso esistente



PC23061—UN—19SEP16

Scarico lontano dalla strada esistente

A—Punto di origine
B—Piano o pendenza desiderati
C—Piano o pendenza iniziali
D—% di pendenza
E—Area tagliata (terra rimossa)
F—Area aggiunta (terra aggiunta)
G—Nord = 0°/360°
H—Est = 90°
I—Sud = 180°
J—Ovest = 270°
K—Direzione pendenza (gradi)
L—Fosso esistente
M—Strada esistente

Un punto di origine (A) è una posizione nel campo ad un'elevazione che non necessita della rimozione o dell'aggiunta di materiale per essere al piano o alla pendenza desiderati (B). I punti di origine devono essere identificati con contrassegni o marcatori per consentire ai raschiatori di tornare per la conferma del sistema e per resettare l'origine del piano o pendenza. La conferma del sistema e il reset dell'origine del piano o pendenza sono necessari per via dei valori di

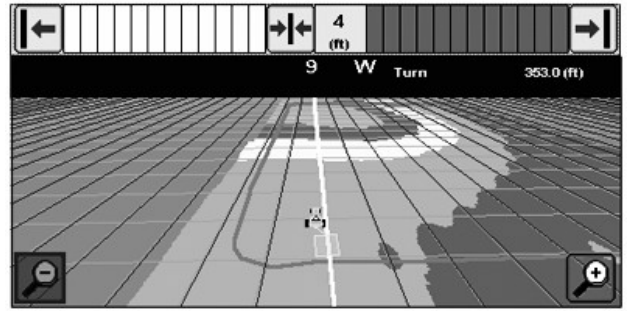
scostamento del sistema di posizionamento globale (GPS).

La posizione del punto di origine varia in base alla conformazione del campo. Esempi di determinazione del punto di origine

- Risultante dall'uso della Calcolatrice piano
- Punto in cui la pendenza viene scaricata nel fosso esistente (L)
- Dove la pendenza viene scaricata dalla strada esistente (M)

RW00482,00008A3-39-11JUN19

Mappe superficie



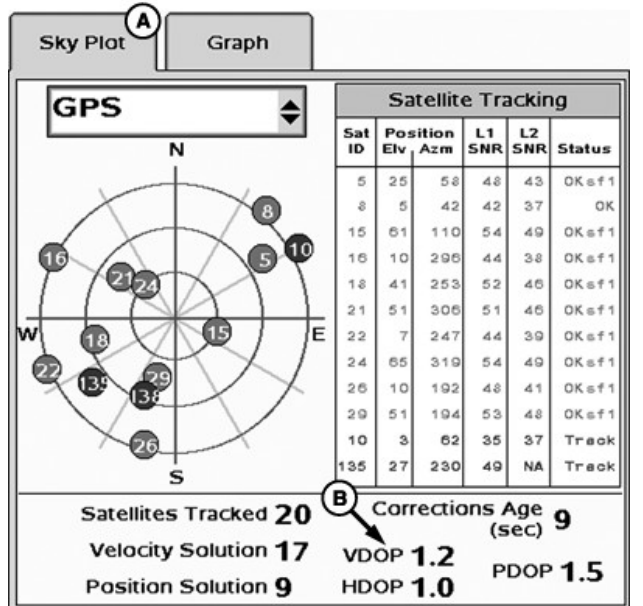
PC20994—UN—19MAR15

Mappe topografia

Informazioni sui satelliti — VDOP

iGrade™ dipende dai satelliti che forniscono i segnali del sistema di posizionamento globale (GPS). La diluizione verticale della precisione (VDOP) è un indicatore della copertura satellitare GPS in corrispondenza del ricevitore. Un valore VDOP inferiore indica una migliore copertura satellitare per il calcolo della posizione verticale. Prima di modificare o regolare iGrade™, verificare che il valore VDOP sia al di sotto di 1,6. Le regolazioni eseguite quando il valore VDOP è al di sopra di 1,6 sono imprecise e devono essere ripetute.

1. Andare alle pagine StarFire™.



PC27052—UN—26APR19

A—Tab Skyplot
B—VDOP

2. Selezionare la tab Skyplot (A).
3. Verificare che il valore VDOP (B) sia inferiore a 1,6.

RW00482,00008A6-39-04JUN19

NOTA: Per facilitare il funzionamento, usare Gestione schermata per configurare le pagine avvio del display per operazioni specifiche.

(Per ulteriori informazioni, consultare il Manuale dell'operatore del display)

Le mappe Topografia e Elevazione forniscono una visione del terreno per un'area specifica. Queste mappe possono essere utilizzate come riferimento per lo spostamento di materiale da aree più elevate ad aree più basse prima di formare un piano. Una volta definito un confine e creato un rilevamento, è possibile generare una mappa come riferimento cartaceo o come sfondo visualizzato sul display.

NOTA: Le mappe di elevazione utilizzano una legenda mappa in cinque colori. I punti di elevazione massima e minima determinano le soglie. A questo punto viene calcolata la differenza tra elevazione massima e minima e le fasce di elevazione vengono distanziate uniformemente tra i cinque colori.

- Blu = punto di massima elevazione
- Verde
- Giallo
- arancione
- Rosso = punto di minima elevazione

Fonti disponibili per ottenere informazioni relative all'elevazione:

- Rilevamento Surface Water Pro™ Plus
(Per ulteriori informazioni consultare il Manuale dell'operatore di Surface Water Pro™)
- Documentazione livello di elevazione
Il display acquisisce informazioni sull'elevazione quando documenta un'operazione di applicazione di un prodotto, piantumazione, raccolta o dissodamento. APEX™ è in grado creare una mappa di elevazione come mappa di sfondo.

(Per ulteriori informazioni consultare la Guida di APEX™)

- GSDNet (disponibile solo negli Stati Uniti)

GSDNet necessita dei confini e della documentazione di Livello elevazione dell'area da mappare. GSDNet offre le seguenti mappe:

- Mappa dei dati di elevazione
- Mappa di elevazione digitale
- Mappa di scarico
- Mappa di depressione

- Rilevamento terreno

I rilevamenti dei terreni commerciali sono una fonte di mappe e dati di elevazione. Un rilevamento può fornire i dati sotto forma di shapefile o file CSV che possono essere importati in APEX™.

RW00482,00008A4-39-24JUN19

Descrizione generale del sistema — Distance Trip

Teoria di funzionamento — Distance Trip

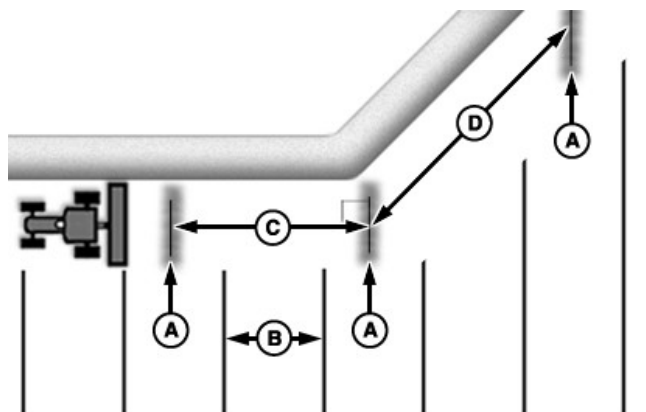
Distance Trip funziona con attrezzi montati anteriormente o posteriormente. I comandi del percorso vengono calcolati in base alla distanza o orario GPS e ad un percorso definito dall'operatore. I tempi di attivazione e disattivazione dell'attuatore possono essere regolati per un posizionamento preciso e ripetibile degli eventi.

Distance Trip prevede quattro tipi di percorso:

- Linee parallele
- Recinzione
- Griglia
- Schema di appezzamenti

RW00482,000089D-39-18JUN19

Linee parallele



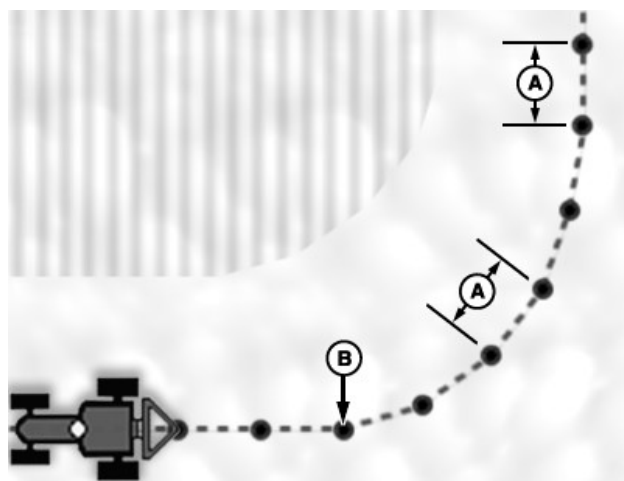
PC27049—UN—26APR19

A—Punto evento
B—Linee parallele
C—5,5 m (18 ft)
D—7,9 m (26 ft)

Le modalità Linee parallele permette di creare punti evento (A) su linee parallele (B), e tiene conto della differenza di distanza (C e D) quando si procede ad angolo.

RW00482,00008A8-39-18JUN19

Recinzione



PC27047—UN—26APR19

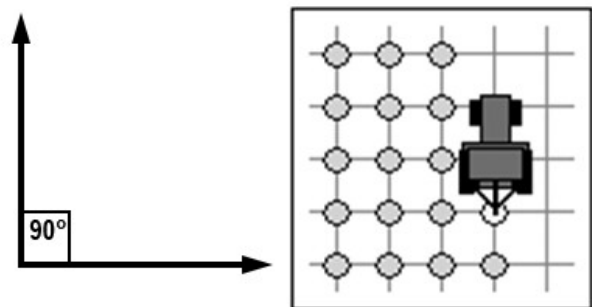
A—Stessa distanza lineare
B—Punto evento

La modalità Recinzione crea la stessa distanza lineare (A) tra punti evento consecutivi (B).

RW00482,00008A9-39-26APR19

Griglia

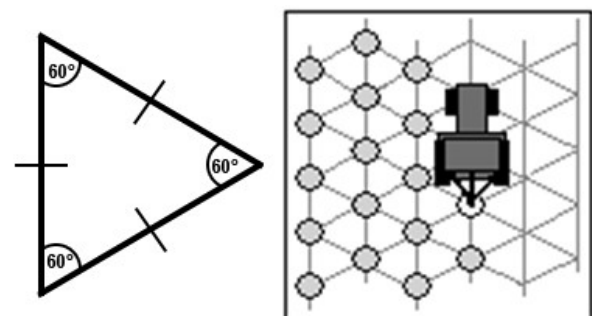
La modalità Griglia può creare quattro diversi schemi di griglia.



PC27058—UN—29APR19

90 gradi

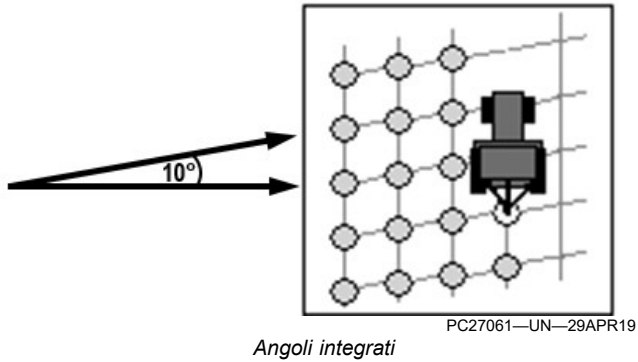
- **90 gradi** crea colonne e filari uniformi in modo che ciascun punto sia a 90° rispetto agli altri punti.



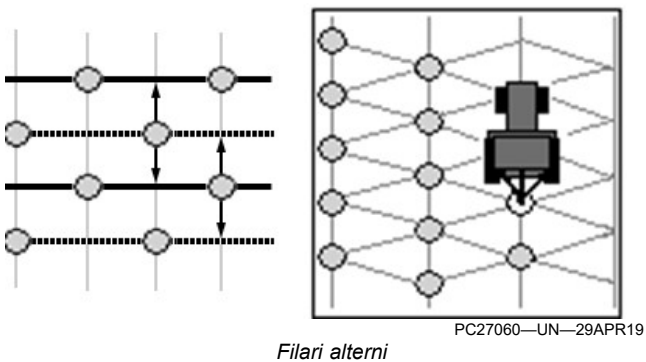
PC27059—UN—29APR19

Triangolo equilatero

- **Triangolo equilatero** crea una distanza uniforme tra i punti.



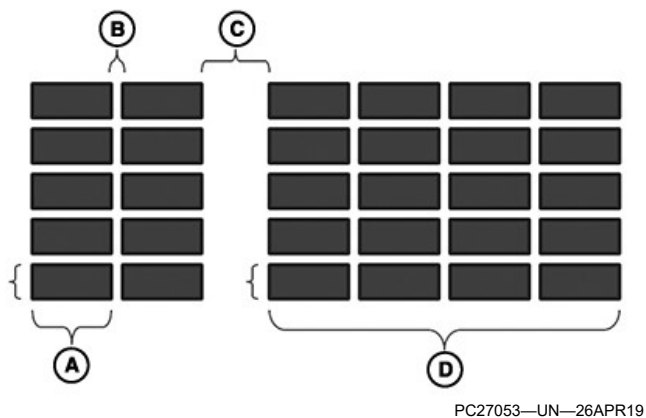
- **Angoli integrati** crea punti in un filare sfalsati rispetto ai punti del filare adiacente ad un angolo definito dall'operatore.



- **Filari alterni** crea punti che si trovano tra due punti di filari adiacenti.

RW00482,00008AA-39-04JUN19

Schema di appezzamenti



Schema di appezzamenti crea sequenze precise con

appezzamenti (A), divisori degli appezzamenti (B), divisori dei segmenti (C) e segmenti (D) ripetibili. Schema di appezzamenti viene solitamente utilizzato per creare percorsi di larghezza diversa. Ad esempio, i percorsi più piccoli possono essere utilizzati per la pacciamatura o il percorso a piedi, e i percorsi più grandi possono essere utilizzati per le irroratrici o i veicoli utilitari.

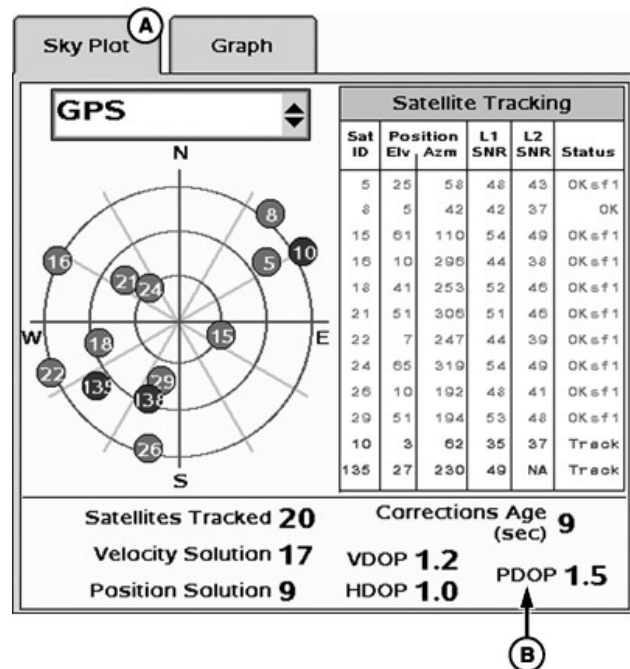
RW00482,00008AB-39-26APR19

Informazioni sui satelliti — PDOP

Distance Trip dipende dalla distribuzione dei satelliti che forniscono i segnali del sistema di posizionamento globale (GPS). La diluizione di precisione della posizione (PDOP) è un indicatore della copertura satellitare GPS in corrispondenza del ricevitore. Un valore PDOP inferiore indica una migliore copertura satellitare per il calcolo delle posizioni orizzontale e verticale.

Prima di modificare o regolare Distance Trip, verificare che il valore PDOP sia inferiore a 2,5. I valori della sensibilità impostati quando il valore PDOP è superiore a 2,5 sono imprecisi e vanno nuovamente regolati.

1. Andare alle pagine StarFire™.



A—Tab Skyplot
B—PDOP

2. Selezionare la tab Skyplot (A).
3. Verificare che il valore PDOP (B) sia inferiore a 2,5.

RW00482,00008A7-39-18JUN19

StarFire è un marchio commerciale Deere & Company

Descrizione generale del sistema

Requisiti

La compatibilità e la funzionalità del sistema variano in base alla posizione e alla configurazione dell'attrezzatura. Per ulteriori informazioni sulla disponibilità dei componenti, la funzionalità del sistema e la compatibilità, rivolgersi al concessionario John Deere. Ulteriori informazioni sono consultabili nella Guida alla compatibilità del Value Selling Navigator.

Hardware:

- Centralina Applicazioni UCC2
- Cablaggi vari associati all'alimentazione, integrazione dell'unità di comando, comunicazione del sensore e comando dello sterzo
- Display GreenStar™ 3 o Display Generazione 4

NOTA: per ottenere prestazioni ottimali dal sistema è essenziale utilizzare il ricevitore con numero di serie inferiore sul raschiatore anteriore e quello con il numero di serie più alto sul raschiatore posteriore.

- Ricevitore StarFire™ 3000 o 6000 installato sulla macchina
- Ricevitore StarFire™ 3000 o 6000 installato sull'attrezzo.
 - Si consiglia l'uso di un'antenna per i sistemi globali di navigazione satellitare (GNSS, Global Navigation Satellite System) StarFire™
- Ricevitore StarFire™ 3000 o 6000 installato sulla stazione base

NOTA: il ricevitore StarFire™ 6000 non è compatibile con l'antenna esterna.

- Si consiglia l'uso dell'antenna GNSS StarFire™.
- L'antenna ad anelli concentrici è opzionale.

Software:

- Software più recente installato su:
 - Display
 - Centralina Applicazioni UCC2
 - Ricevitore StarFire™(Andare al sito www.StellarSupport.com e andare su Aggiornamenti software)
- Attivazione del posizionamento in tempo reale (RTK) su ricevitori di attrezzo e stazione base.
- Attivazione di AutoTrac™ sul display (non necessaria per la sterzata manuale)

NOTA: L'attivazione di iGrade™ è visualizzata nella pagina Attivazioni della Centralina Applicazioni.

- Attivazione iGrade™ sulla Centralina Applicazioni UCC2
- Attivazione Distance Trip sulla Centralina Applicazioni UCC2

RW00482,00007BA-39-24JUN19

Accesso alle pagine della Centralina Applicazioni

NOTA: prima di collegare o scollegare gli attrezzi o i sensori ISOBUS, portare l'interruttore a chiave in posizione di disattivazione e attendere lo spegnimento completo del display.

Dopo l'accesso alle pagine della Centralina Applicazioni, i display GreenStar 3 e Gen. 4 presentano lo stesso layout.

Per accedere alle pagine della Centralina Applicazioni usando un Display Gen. 3, procedere come indicato di seguito:



Pulsante Menu

PC8663—UN—29APR15

1. Selezionare il pulsante Menu .



Pulsante Centralina Applicazioni

PC26351—UN—10OCT18

2. Selezionare il pulsante Centralina Applicazioni.

Per accedere alle pagine della Centralina Applicazioni usando un Display Generazione 4, procedere come indicato di seguito



Pulsante Menu

PC17269—UN—15JUL13

1. Selezionare il pulsante Menu .



Scheda Applicazioni

PC21496—UN—05OCT15

GreenStar è un marchio commerciale Deere & Company
StarFire è un marchio commerciale Deere & Company
AutoTrac è un marchio commerciale Deere & Company

2. Selezionare la scheda Applicazioni.



Applicazione VT ISOBUS
PC16682—UN—18MAR13

3. Selezionare l'applicazione ISOBUS VT.



Pulsante Menu VT ISOBUS
PC15293—UN—18MAR13

4. Selezionare il pulsante del menu VT ISOBUS.



Pulsante Centralina Applicazioni
PC26351—UN—10OCT18

5. Selezionare il pulsante Centralina Applicazioni.

RW00482,000078D-39-05AUG25

Andare alle pagine StarFire

Dopo l'accesso alle pagine StarFire, i display GreenStar 3 e Gen. 4 presentano gli stessi layout.

Per accedere alle pagine StarFire usando un display GreenStar 3, procedere come indicato di seguito.



Pulsante Menu
PC8663—UN—29APR15

1. Selezionare il pulsante Menu .



Pulsante macchina StarFire
PC27253—UN—03JUN19

2. Selezionare il pulsante StarFire.

- Pulsante macchina StarFire
- Pulsante attrezzo StarFire

Per accedere alle pagine StarFire usando un display Gen. 4, procedere come indicato di seguito.



Pulsante Menu
PC17269—UN—15JUL13

1. Selezionare il pulsante Menu .



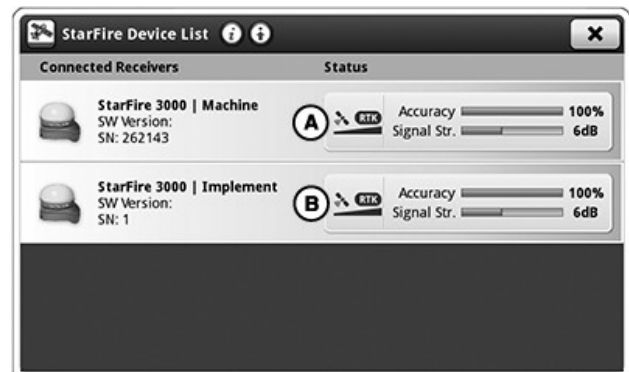
Scheda Applicazioni
PC21496—UN—05OCT15

2. Selezionare la scheda Applicazioni.



Applicazione StarFire
PC26493—UN—08NOV18

3. Selezionare l'applicazione StarFire.



PC26398—UN—16OCT18

**A—Macchina StarFire
B—Attrezzo StarFire**

4. Selezionare un ricevitore dall'elenco di dispositivi StarFire.

- Macchina StarFire (A)
- Attrezzo StarFire (B)

RW00482,000079A-39-05AUG25

Immettere il codice di attivazione

La Centralina Applicazioni UCC2 richiede un codice di attivazione a 26 cifre per eseguire le applicazioni. Contattare il concessionario John Deere e fornire il numero di serie della Centralina Applicazioni UCC2.

Con l'aggiornamento del software 22-1, è possibile attivare più applicazioni sulla Centralina Applicazioni UCC2. Ripetere questa procedura per ciascuna applicazione utilizzando il codice di attivazione a 26 cifre.

Applicazioni disponibili:

- Identificazione raccolto, cotone
- Stazione meteo mobile
- Documentazione resa, raccolto speciale
- Sistema di guida attiva dell'attrezzo
- iGrade

1. Andare alla pagina della Centralina Applicazioni.



PC26352—UN—05OCT18

Pulsante Impostazione unità di comando

2. Selezionare il tasto Impostazione unità di comando.



PC25903—UN—05JUL18

Scheda Attivazioni

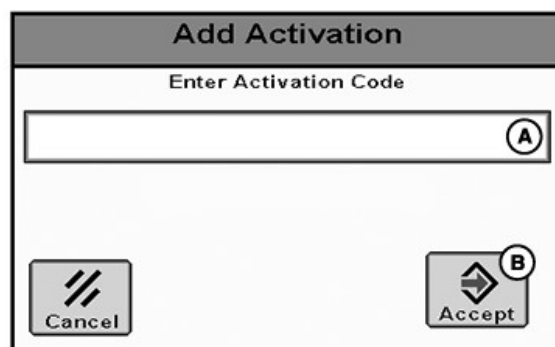
3. Selezionare la scheda Attivazioni.



PC25904—UN—05JUL18

Pulsante Aggiungi attivazione

4. Selezionare il pulsante Aggiungi attivazione.



PC25905—UN—05JUL18

Aggiungi finestra di attivazione

A—Casella di testo

B—Pulsante di conferma

5. Immettere il codice di attivazione nella casella di testo (A).
6. Selezionare il pulsante di conferma (B).
7. Per attivare l'applicazione successiva, ripetere i punti 4-6.
8. Arrestare la macchina, attendere che il display si spenga, quindi riavviarla.

RW00482,000073E-39-05AUG25

Sostituzione della memoria di sola lettura programmabile e cancellabile (EPROM)

La EPROM è contenuta nell'unità di comando idraulica del trattore. In alcuni modelli meno recenti di trattori Serie 8000 e 9000, è necessario sostituire la EPROM. Ciò significa sostituire solo la EPROM o l'intera unità di comando idraulica del trattore.

Per ulteriori informazioni su requisiti e compatibilità della EPROM, rivolgersi al concessionario John Deere.

RW00482,000048A-39-15APR15

Compatibilità della macchina

Il kit valvola esterna aggiunge il comando idraulico alle macchine sprovviste di comandi idraulici installati in fabbrica.

(Per un elenco sulla compatibilità completo per la macchina e la guida per l'ordinazione, consultare il paragrafo Dispositivo di comando di semina a distanza).

RW00482,00009C6-39-28APR20

Panoramica dei componenti

Ricevitore StarFire™



PC23442—UN—02DEC16
Ricevitore StarFire™ 6000

Il ricevitore utilizza satelliti di navigazione insieme a segnali di correzione RTK e satellite StarFire™ per determinare la posizione della macchina e dell'attrezzo, il senso di marcia e l'elevazione. Un modulo di compensazione terreno (TCM) integrato regola la posizione della macchina per compensare eventuali irregolarità del suolo.

Installare il ricevitore dell'attrezzo ad una distanza da terra inferiore a 4,0 m (13.1 ft).

RW00482,00004AC-39-24JUN19

Antenna per i sistemi globali di navigazione satellitare (GNSS, Global Navigation Satellite System) StarFire™. (raccomandato)



PC20975—UN—16MAR15
Antenna GNSS

I ricevitori dell'attrezzo potrebbero richiedere il ricorso

StarFire è un marchio commerciale Deere & Company

all'antenna GNSS StarFire™ se si usa iGrade™ in situazioni di segnale multipercorso forte. Quando i satelliti sono bassi sull'orizzonte o i segnali si riflettono su una superficie, possono verificarsi situazioni di segnale multipercorso forte.

RW00482,00004AA-39-07AUG15

Antenna ad anelli concentrici (opzionale)

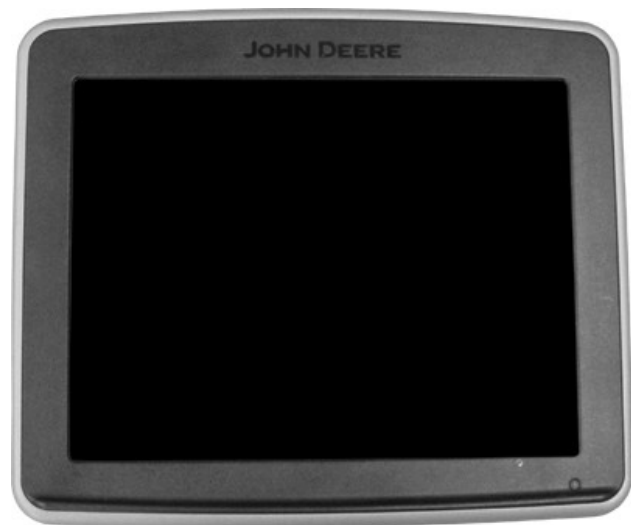


PC20986—UN—17MAR15
Antenna ad anelli concentrici

Un'antenna ad anelli concentrici è progettata per essere utilizzata sulle stazioni base con problemi di multipercorso, al fine di ridurre le interferenze del segnale. In questi casi è necessario un cavo coassiale.

RW00482,00004AB-39-07AUG15

Display



PC13407—UN—20APR11
Display GreenStar 3 2630

iGrade è un marchio commerciale di Deere & Company



PC24742—UN—28SEP17

Display universale John Deere 4640

Il display è l'interfaccia utente usata dall'operatore per eseguire quanto sotto indicato.

- Configurazione e calibrazione dei componenti del sistema.
- Controllo delle prestazioni del sistema.
- Regolazioni del sistema.
- Programmazione del software.
- Visualizzazione di prove diagnostiche.

RW00482,000022F-39-05AUG25

Centralina Applicazioni UCC2



PC20218—UN—07NOV14

Centralina Applicazioni UCC2 con cablaggio

La Centralina Applicazioni UCC2 invia comandi all'unità di comando idraulica della macchina per azionare il meccanismo idraulico dell'attrezzo per tagliare o riempire fino al livello di elevazione desiderata.

RW00482,000041A-39-07AUG15

Valvola di compensazione



PC20217—UN—07NOV14

Valvola di compensazione

Dopo aver rilevato la presenza di pressione sul lato mandata idraulica della valvola di compensazione, questa rimanda il fluido idraulico. La valvola di compensazione opera insieme con l'impostazione della portata dell'impianto idraulico. Se la portata dell'impianto idraulico viene modificata, è necessario regolare la valvola di compensazione.

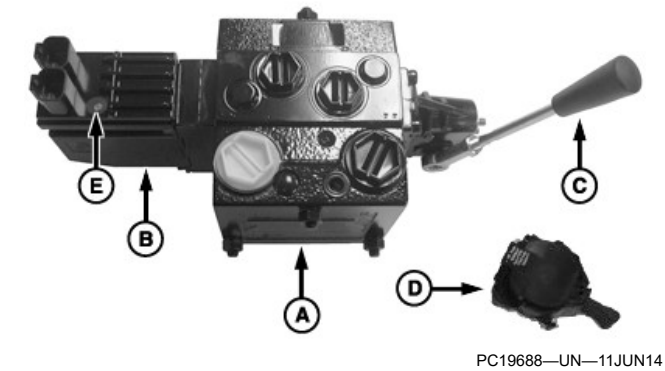
La presenza della valvola di compensazione è necessaria se l'impianto idraulico della macchina non regola la portata di ritorno. Per ottenere prestazioni ottimali e costanti, installare e regolare adeguatamente la valvola di compensazione.

I modelli di macchine indicati di seguito usano distributori idraulici (SCV) su base CAN che richiedono una valvola di compensazione.

- Trattori gommati Serie 8030 (numero di matricola 40001–)
- Trattori cingolati Serie 8030 (numero di matricola 905001–)
- Trattori gommati Serie 9030 (numero di matricola 013000–)
- Trattori cingolati Serie 9030 (numero di matricola 911000–)
- Tutti i trattori Serie 7R, 8R, 8RT, 9R e 9RT

RW00482,000041B-39-07AUG15

Valvola esterna



- A—Gruppo di comando idraulico
 B—Corpo valvola elettronica
 C—Leva di comando valvola esterna
 D—Leva di comando distributori idraulici elettronici a montaggio in posizione remota
 E—Spia LED

La valvola esterna consente all'unità di comando applicazione 1100 di regolare l'impianto idraulico della macchina. Il tipo e la funzionalità della valvola esterna John Deere variano a seconda del tipo di impianto idraulico, a centro aperto o chiuso. Uso della valvola esterna:

- se l'unità di comando applicazione 1100 non regola l'impianto idraulico della macchina (di norma, nei modelli di macchine meno recenti o di marca diversa da John Deere dotati di sistema di guida John Deere e connettore ISO);
- per preservare i collegamenti dei distributori idraulici (SCV) della macchina (la valvola esterna può collegarsi ad un distributore idraulico aperto della macchina o usare un'utenza esterna come alimentatore idraulico).

Componenti della valvola esterna John Deere

Il gruppo di comando idraulico (A) dirige la portata idraulico ai cilindri idraulici per la posizione dell'attrezzo.

Il corpo della valvola elettronica (B) riceve i comandi dall'unità di comando applicazione e li invia al gruppo di comando idraulico.

⚠ ATTENZIONE: per prevenire infortuni gravi, tenere sgombra l'area intorno alla macchina.

Agire sulla leva di comando della valvola esterna (C) può causare lo spostamento dell'attrezzo.

La leva di comando della valvola esterna consente di regolare manualmente il gruppo di comando idraulico.

La leva di comando dei distributori idraulici elettronici a montaggio in posizione remota (D) consente di regolare manualmente il gruppo di comando idraulico dalla postazione dell'operatore.

La spia LED (E) indica lo stato del corpo della valvola elettronica.

- LED verde: indica che la valvola sta ricevendo comandi dall'unità di comando.
- LED arancione: indica che la valvola è alimentata. Nessun comando dall'unità di comando.
- LED rosso: indica un problema.

(Consultare la sezione Risoluzione dei problemi.)

RW00482,0000339-39-14MAR16

Gruppo

Definizione dei messaggi

La Centralina Applicazioni John Deere UCC2 utilizza due tipi di protocolli messaggi.

Punto di impostazione elevazione

L'Unità di comando applicazione può impiegare messaggi elevazioni di terzi per controllare che l'attrezzo segua il punto di impostazione dell'elevazione. È necessario un ricevitore per l'attrezzo. I dati di elevazione supportati sono in metri con un massimo di due spazi decimali. Assicurarsi che il messaggio non contenga spazi e che il messaggio termini con un ritorno carrello. Di seguito il protocollo messaggio:

\$JD,ELEV,<Value><Carriage Return>

Punto di impostazione profondità

L'Unità di comando applicazione può impiegare messaggi elevazioni di terzi per controllare che l'attrezzo segua il punto di impostazione della profondità. I ricevitori di macchina e attrezzo devono calcolare la differenza tra il profilo del terreno e la profondità dell'attrezzo. Gli scarti vengono impiegati per tenere conto delle differenze di altezza tra i ricevitori della macchina e dell'attrezzo.

Punto di pendenza trasversale

L'Unità di comando applicazione può impiegare messaggi elevazioni di terzi per controllare che l'attrezzo segua il punto di impostazione della pendenza trasversale. È necessario un ricevitore per l'attrezzo. Il valore di pendenza trasversale supportato è la percentuale di pendenza trasversale desiderata. Di seguito il protocollo messaggio:

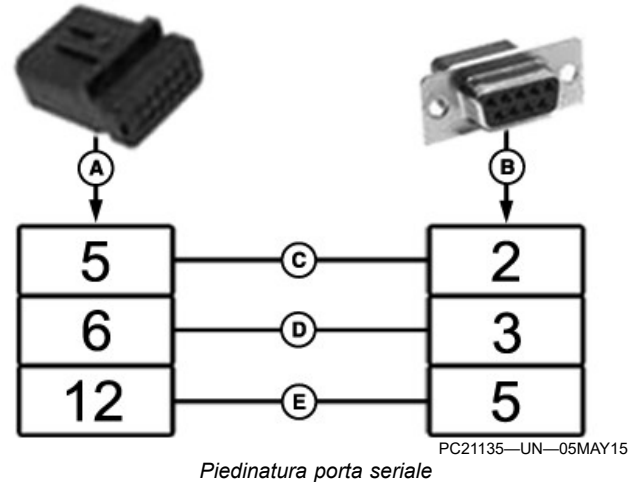
\$JD,CROSS,<Value><Carriage Return>

Un valore positivo comanda al lato destro della lama della ruspa di abbassarsi rispetto al lato sinistro. Un valore negativo comanda l'esatto opposto.

RW00482,00004EC-39-04AUG15

Comando remoto – Hardware della porta seriale

Utilizzare le seguenti linee guida per configurare i cavi del controllo remoto per software di terzi.



A—Connettore 57M9804
B—Alloggiamento DB9
C—Trasferimento RS232
D—Ricezione RS232
E—Massa RS232

NOTA: per l'ordinazione dei componenti rivolgersi al concessionario John Deere. Il cavo fornito non è assemblato.

Codice ricambio	Descrizione	Quantità
57M9804	Connettore cavo unità di comando applicazione	1
57M8164	Contatti per il connettore 57M9804	3
—	Gruppo connettore per presa DB9	1
—	Cavo da 2,5 m (8 ft) e 0,5 mm ² (20 AWG)	3

RW00482,00008DC-39-18JUN19

Comando lato basso Distance Trip

IMPORTANTE: Per evitare di danneggiare la Centralina Applicazioni, usare bobine dei relè da 1 A o inferiore e non superare i 12 V.

NOTA: Non vengono forniti i relè necessari per l'uso dei comandi lato basso della Centralina Applicazioni.

Distance Trip dispone di due comandi lato basso, contatto E2 e D3.

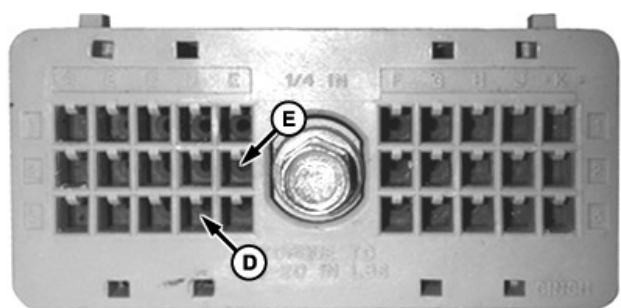
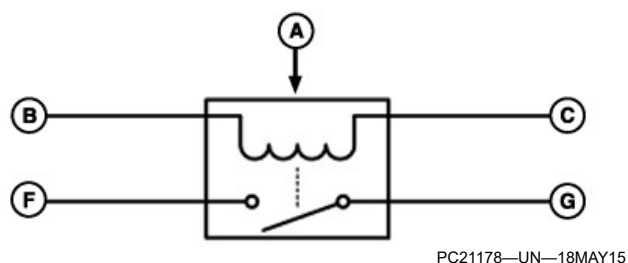
Un relè viene usato come interruttore. I comandi lato basso utilizzano una bassa corrente (1 A o inferiore) per attivare (chiusura/massa) il lato corrente alta del relè. Il contatto E2 si attiva solo per il tempo di attivazione o la distanza del percorso, quindi si disattiva. Dopo che il contatto E2 si disattiva, il contatto D3 si attiva immediatamente (si chiude/va a massa) per 1,5 volte la durata di attivazione, quindi si disattiva.

Esempio: Viene usato un marcatore di vernice per tracciare una linea lunga 0,15 m (0.5 ft) ogni 1,83 m (6 ft) per posizionare una recinzione. Il contatto E2 si attiva (l'attuatore si estende per verniciare) per 0,15 m (0.5 ft), quindi si attiva il contatto D3 (l'attuatore si ritrae per smettere di verniciare) per 0,23 m (0.75 ft). Non succede nulla per i successivi 1,45 m (4.75 ft) fino all'attivazione dell'evento successivo.

Per installare un relè, procedere come indicato di seguito.

(Fare riferimento a Letture di ingresso/uscita nella sezione Risoluzione dei problemi).

RW00482,0000AA1-39-07DEC20



- A—Relè (1 A o inferiore)
- B—Alimentazione a bassa corrente
- C—Massa (D3 o E2)
- D—D3
- E—E2
- F—Alimentazione ad alta corrente
- G—Dispositivo elettronico

1. Collegare un relè (A) a un'alimentazione a bassa corrente 5-12 V DC (B) e la massa (C) al contatto D3 (D) o E2 (E) del connettore della Centralina Applicazioni UCC2.

NOTA: Il contatto D3 presenta un filo corto con estremità aperta, collegato, che può essere usato.

2. Collegare l'alimentazione ad alta corrente (F) e il dispositivo elettronico (G) al relè.

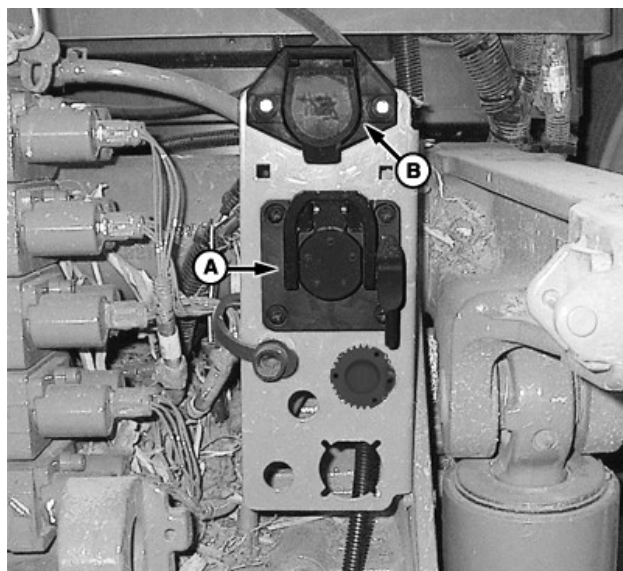
RW00482,00008AC-39-12JUN19

Stazione dell'operatore dell'attrezzatura

Se la configurazione della macchina per la distanza percorsa ha una stazione dell'operatore dell'attrezzo, assicurarsi che la stazione dell'operatore dell'attrezzatura disponga di un interruttore principale o di un pulsante di arresto di emergenza. Installare l'interruttore principale o il pulsante di arresto di emergenza come ingresso digitale.

Impostazione - Attrezzatura

Collegamento dell'attrezzo



PC21197—UN—27MAY15

È illustrata la parte posteriore del trattore

- A—Connettore a 9 contatti ISO
B—Connettore luci

1. Arrestare la macchina, inserire il freno di stazionamento ed estrarre la chiave.

NOTA: Non collegare l'attrezzo quando la macchina è accesa. Collegarlo durante l'accensione genera errori, causando il malfunzionamento di iGrade™ o Distance Trip.

2. Collegare il cavo del ricevitore dell'attrezzo al connettore a 9 contatti ISO (A).
3. Collegare il cavo di alimentazione costante dell'attrezzo al connettore di alimentazione costante della macchina.
4. Se l'attrezzo è configurato con fari anteriori, collegare il cavo delle luci al connettore delle luci (B).
5. Collegare tutti gli altri collegamenti dell'attrezzo relativi al fissaggio dell'attrezzo al trattore.

NOTA: L'instradamento dei tubi flessibili idraulici è essenziale per un corretto funzionamento. La valvola esterna riporta una P per il collegamento del tubo flessibile di mandata, una T per il collegamento del tubo flessibile di ritorno o del serbatoio ed LS per il collegamento del tubo flessibile di rilevamento carico.

6. Se si utilizza la valvola esterna, collegare il tubo flessibile di mandata e il tubo flessibile di ritorno o del serbatoio dalla valvola esterna alla macchina. Se si usa Power Beyond per alimentare la valvola esterna, collegare il tubo flessibile di rilevamento carico.

(Per ulteriori informazioni sul collegamento dell'attrezzo e del relativo sistema idraulico alla macchina, consultare il Manuale dell'operatore della macchina)

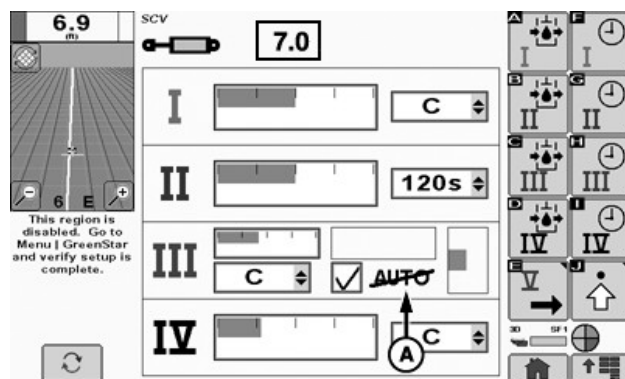
RW00482,00008AD-39-11JUN19

Regolazione distributori idraulici (SCV)



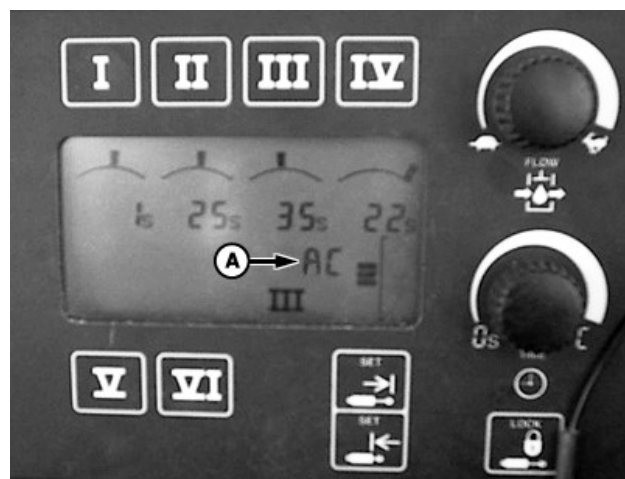
PC22223—UN—26FEB16

CommandCenter™ generazione 4



PC22224—UN—26FEB16

CommandCenter™ GreenStar™ 3



PC22225—UN—26FEB16

TouchSet™

iGrade è un marchio commerciale Deere & Company

A—Indicatore di modalità automatica

ATTENZIONE: Impostazioni di una portata eccessiva dei distributori idraulici possono causare lo spostamento improvviso della macchina all'azionamento del cilindro. Prima di premere il pulsante dei distributori idraulici per controllare la portata attuale, verificare che il personale sia a distanza di sicurezza dalla macchina per evitare infortuni. La completa estensione o retrazione del cilindro impiega circa 2 secondi.

Per visualizzare l'indicatore di modalità auto (A), il comando del distributore idraulico richiede:

- Centralina Applicazioni installata.
- Il profilo è configurato e il distributore idraulico è calibrato.

(Per ulteriori informazioni, consultare Impostazione — Centralina Applicazioni UCC2)

Il comando automatico del distributore idraulico si attiva quando il distributore idraulico si trova in posizione avanzata di trattenimento.

- CommandCenter™— AUTO barrata indica modalità automatica non attiva. !AUTO! indica presenza di un guasto e modalità automatica non utilizzabile. AUTO indica normale funzionamento in modalità automatica.
- TouchSet™— EC indica modalità Automatica non attiva. AC indica normale funzionamento in modalità automatica.

Un'impostazione della portata di trattenimento del distributore idraulico si applica ad entrambe le funzioni di estensione e retrazione. La Centralina Applicazioni comanda automaticamente il tempo di trattenimento quando una valvola di comando è configurata e la modalità automatica è attiva.

Regolare la portata di trattenimento per le singole operazioni.

(Per ulteriori informazioni sui comandi dei distributori idraulici, consultare il Manuale dell'operatore della macchina)

è possibile far funzionare il distributore idraulico in modo da osservare la portata in modalità di regolazione.

Flusso in uscita distributori idraulici (valori approssimativi)		
Impostazioni di flusso dei distributori idraulici	Portata	
	l/min	gal/min
2,0	7,2	1,9
3,0	10,2	2,7
4,0	14,4	3,8
5,0	19,2	5,0
6,0	24,0	6,4
7,0	31,2	8,2
8,0	39,6	10,5
9,0	65,4	17,2
10,0	114,0	30,0

^a 0,1 = Impostazione della portata minima

NOTA: Per facilitare le istruzioni, questo manuale utilizza il distributore idraulico 1 o 3. L'operatore può scegliere di usare qualsiasi distributore idraulico disponibile.

CommandCenter™ Generazione 4

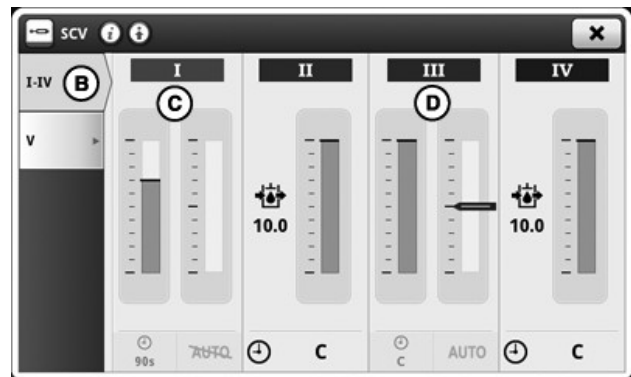


PC25700—UN—21MAY18

Barra di navigazione

A—Scelta rapida distributore idraulico

- Selezionare la scelta rapida per i distributori idraulici (A).



PC22198—UN—24FEB16

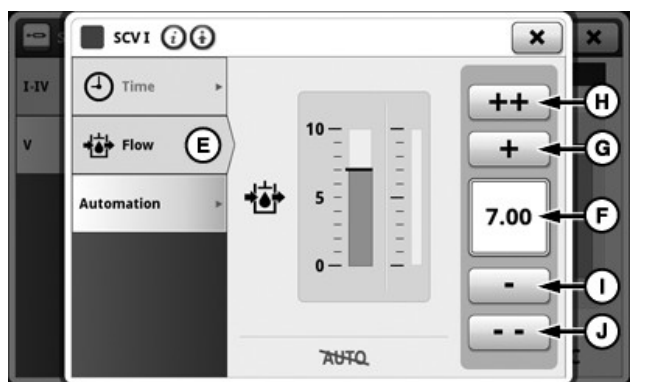
Pagina principale Distributori idraulici

- B—Scheda distributori idraulici I-IV
- C—Distributore idraulico I
- D—Distributore idraulico III

- Selezionare la scheda Distributori idraulici I-IV (B).
- A seconda della configurazione, selezionare I distributori idraulici I o III (C o D).

Flusso in uscita distributori idraulici (valori approssimativi)		
Impostazioni di flusso dei distributori idraulici	Portata	
	l/min	gal/min
0,1 ^a	—	—
1,0	3,6	1,0

CommandCenter è un marchio commerciale Deere & Company
TouchSet è un marchio commerciale Deere & Company



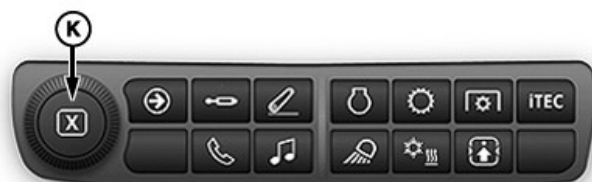
PC22199—UN—24FEB16

Flusso di trattenimento distributore idraulico

- E—Scheda Flusso
- F—Flusso di trattenimento
- G—Debole aumento (+)
- H—Forte aumento (++)
- I—Debole riduzione (-)
- J—Forte riduzione (--)

4. Selezionare la scheda Portata (E).

NOTA: Il flusso di trattenimento (F) viene visualizzato da 0.04 a 10. Selezionare Debole aumento (+) (G) per aumentare il flusso di 0.04, e selezionare Forte aumento (++) (H) per aumentare il flusso di 1.00. Selezionare Debole riduzione (-) (I) e Forte riduzione (- -) (J) per diminuire il flusso con gli stessi incrementi.



PC25701—UN—21MAY18

Barra di navigazione

- K—Ruota encoder

5. Per aumentare il flusso, selezionare + (debole aumento) o ++ (forte aumento). Per diminuire il flusso, selezionare - (debole riduzione) o - - (forte riduzione). Inoltre, ruotare il disco encoder (K) per aumentare o diminuire le impostazioni del flusso.

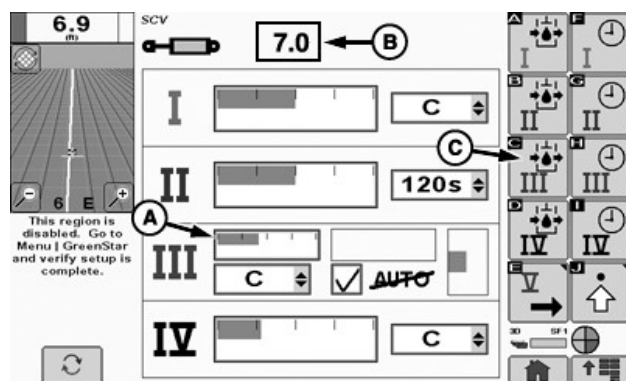
GreenStar™ 3 CommandCenter™



RXA0117610—UN—10JUN11

Pulsante Menu CommandARM™ > Pulsante Distributore idraulico > Tasto a schermo Impostazioni avanzate

1. Premere il pulsante Menu.
2. Selezionare il pulsante Distributore idraulico.
3. Selezionare il tasto a schermo Impostazioni avanzate.



PC22226—UN—10MAR16

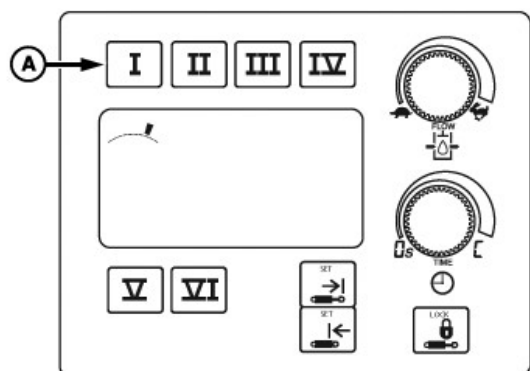
Pagina iniziale dei distributori idraulici

- A—Grafico a barre flusso di trattenimento
- B—Casella valore flusso di trattenimento
- C—Tasto Impostazione estensione

NOTA: il grafico a barre (A) illustra il flusso di trattenimento (B).

4. Selezionare il softkey Impostazione estensione (C) per il distributore idraulico in uso per accedere al grafico a barre del flusso di trattenimento. Per evidenziare, selezionare il pulsante Conferma. Agire sulla rotella per regolare il flusso; quindi, selezionare il pulsante Conferma.

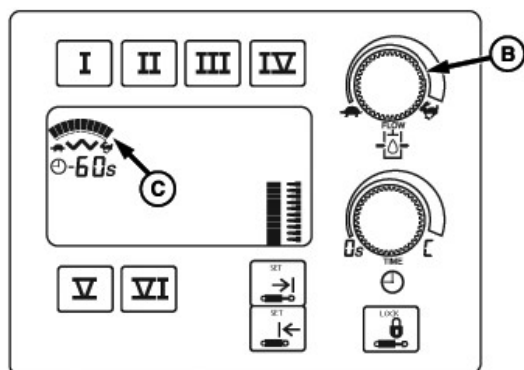
TouchSet™ Display



PC17987—UN—07NOV13

A—Pulsanti di selezione dei distributori idraulici

1. Selezionare il pulsante (A) relativo al distributore idraulico in uso. La schermata sotto i pulsanti di selezione del distributore idraulico visualizza la portata precedente.



PC17988—UN—07NOV13

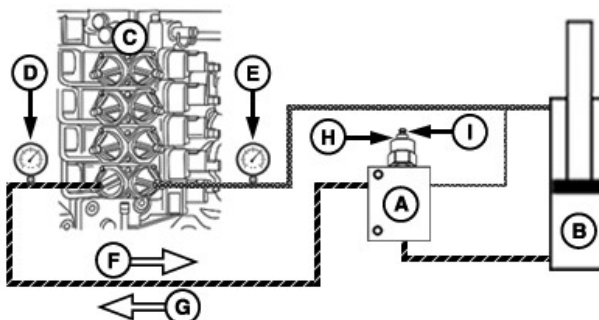
B—Manopola di regolazione flusso
C—Grafico a barre

NOTA: Alla rotazione della manopola di regolazione del flusso da parte dell'operatore (B), il numero dei segmenti di linea aumenta o diminuisce al variare della portata.

2. Ruotare la manopola di regolazione della portata in senso orario per aumentarla ed in senso antiorario per ridurla. Al termine delle regolazioni, il grafico a barra (C) visualizza l'impostazione della portata.

RW00482,00007BB-39-11JUN19

Regolazione della valvola di compensazione



PC23339—UN—16NOV16



Strumento manometro

PC23340—UN—10NOV16

A—Valvola di compensazione
B—Cilindro idraulico dell'attrezzo
C—Macchina
D—Manometro
E—Manometro
F—Flusso idraulico di estensione
G—Flusso idraulico di retrazione
H—Dado di bloccaggio
I—Cartuccia valvola

NOTA: si consiglia di impostare le portate su 11–30 l/min (3–8 gal/min).

Dopo aver regolato la portata idraulica, completare la prova di taratura della soglia del distributore idraulico.

La valvola di compensazione (A) regola il flusso di ritorno dal cilindro idraulico dell'attrezzo (B) alla macchina (C). La regolazione del flusso di ritorno rende più dolce il cambio di movimento dell'attrezzo in fase di retrazione del cilindro. Le impostazioni della valvola di compensazione dipendono dal peso dell'attrezzo. Se si utilizza una ruspa in grado di trasportare materiali, riempirla per metà quando si imposta la valvola di compensazione.

NOTA: Realizzare strumenti di misurazione usando attacchi rapidi, raccordi a T e manometri. La gamma richiesta per i manometri è compresa tra 0 e 20684 kPa (206,8 bar) (3000 psi).

1. Installare i manometri (D ed E) presso i distributori idraulici (SCV) nella parte posteriore della macchina.
2. Selezionare la leva del distributore idraulico per il flusso idraulico di estensione (F) ed annotare la

pressione di carico sul manometro (D) durante il sollevamento dell'attrezzo.

3. Determinare il valore di pressione predefinito per la valvola di compensazione.

Pressione di carico x 1,3 = pressione predefinita

Esempio: 14650 kPa x 1,3 = 19045 kPa

146,5 bar x 1,3 = 190,5 bar

2125 psi x 1,3 = 2763 psi

4. Selezionare la leva del distributore idraulico per il flusso idraulico di retrazione (G) e regolare la valvola di compensazione alla pressione predefinita durante l'abbassamento dell'attrezzo. L'impostazione della valvola di compensazione può richiedere più volte il sollevamento e l'abbassamento dell'attrezzo.

- a. Allentare il dado di bloccaggio (H).
- b. Ruotare la cartuccia della valvola (I) fino a portare la lettura del manometro (E) al valore di pressione predefinito durante l'abbassamento dell'attrezzo.

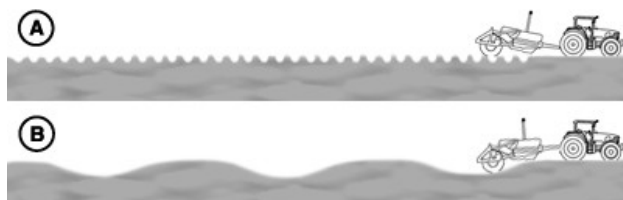
- Ruotare in senso orario per aumentare la pressione.
- Ruotare in senso antiorario per ridurla.

5. Serrare il dado di bloccaggio sulla cartuccia della valvola.

Specifica

Dado di bloccaggio—Coppia. 20–25 N·m
(15–18 lb·ft)

Regolazione della cartuccia della valvola	kPa	bar	psi
1 rotazione completa	8790	87,9	1275
1/2 di giro	4395	44,0	638
1/3 di giro	2930	29,3	425
1/4 di giro	2200	22,0	319



PC23341—UN—10NOV16

A—Terreno irregolare con dossi e avvallamenti ravvicinati
B—Terreno irregolare con dossi e avvallamenti distanziati

6. Azionare il sistema e monitorare le condizioni del terreno. In presenza di dossi e avvallamenti, regolare la pressione della valvola di compensazione.

- Se dossi e avvallamenti sono ravvicinati (A), la pressione è troppo bassa. Ruotare la cartuccia

della valvola in senso orario per aumentare la pressione.

- Se dossi e avvallamenti sono distanziati (B), la pressione è eccessiva. Ruotare la cartuccia della valvola in senso antiorario per ridurre la pressione.

RW00482,000069E-39-05JUN18

Impostazione della stazione base



PC21180—UN—15MAY15

Ricevitore su polo rigido

ATTENZIONE: Per prevenire lesioni gravi o mortali, assicurarsi che il ricevitore della stazione base non si sposti né oscilli. Qualsiasi movimento del ricevitore della stazione base durante la trasmissione, influisce direttamente sulla posizione della macchina e può causare movimenti inaspettati della macchina.

Un Ricevitore StarFire™ abilitato alla ricezione di un segnale RTK deve essere entro la linea di veduta della stazione base. La distanza dalla stazione base influisce sulle prestazioni del sistema RTK. Quando si usa iGrade™ oltre un raggio di 1,6 km (1 mi) della stazione base, la precisione verticale si riduce.

StarFire è un marchio commerciale Deere & Company
iGrade è un marchio commerciale Deere & Company

La stazione base è essenziale per il sistema RTK. I problemi di ombra e multipath sono responsabili della maggior parte dei problemi della stazione base.

I **problemi d'ombra** si verificano in presenza di oggetti posti a più di 5° sopra l'orizzonte che bloccano la linea di veduta diretta tra il ricevitore e un satellite. Se un oggetto può proiettare un'ombra naturale sul ricevitore, potrebbe causare problemi d'ombra.

La situazione di **multipath** si verifica quando i segnali del satellite si riflettono sugli oggetti, causando segnali indiretti che arrivano al ricevitore. I segnali riflessi impiegano più tempo a raggiungere il ricevitore della stazione base rispetto ai segnali diretti e compromettono la precisione delle misurazioni degli intervalli da parte del satellite. Inoltre, possono interferire con il segnale diretto tanto da causare la perdita temporanea del satellite da parte del ricevitore. Edifici metallici, recinti in maglia metallica, veicoli a motore e specchi d'acqua hanno tutti ottime proprietà riflettenti, in grado di compromettere l'affidabilità di una stazione base.

Il verificarsi di uno di questi problemi può influire negativamente sulla precisione del segnale RTK. Verificare che il ricevitore della stazione base:

- sia montato su una struttura rigida non soggetta a movimenti o ondeggiamenti;
- abbia una vista sufficientemente libera del cielo, più di 5° al di sopra dell'orizzonte;
- non sia installato vicino ad oggetti riflettenti, se possibile.

Configura Stazione base

Base assoluta

Una stazione base assoluta favorisce la riduzione dello scarto del sistema di posizionamento globale (GPS) durante l'impiego di iGrade™. Lo scarto del GPS è più evidente durante il livellamento dello stesso piano nel corso di più giorni. La modalità Base assoluta richiede l'esecuzione di un rilevamento di 24 ore sul posto prima del primo utilizzo. Al termine del rilevamento, la stazione base memorizza le informazioni relative alla posizione e inizia a trasmettere le correzioni. Il ricevitore può essere rimosso dopo avere completato il rilevamento di 24 ore. Riportandolo nella stessa posizione, trasmette le correzioni senza dovere eseguire un nuovo rilevamento di 24 ore. Per una posizione della base permanente, installare una staffa di supporto per il ricevitore su un palo piantato ad una profondità di 0,9–1,2 m (3–4 ft) nel terreno.

Base rilevamento rapido

La base rilevamento rapido non richiede un rilevamento di 24 ore. Se si impiega un treppiede per un'operazione temporanea, la base rilevamento rapido potrebbe risultare più pratica, ammesso che il ricevitore non si muova. I movimenti del ricevitore causano il movimento delle macchine che stanno utilizzando la stazione base.

Verificare l'altezza e gli sfalsamenti della lama prima del funzionamento e resettare se necessario.

Il seguente esempio impiega una Radio 900 RTK John Deere.

(Per ulteriori informazioni sull'impostazione della stazione base, fare riferimento al Manuale dell'operatore RTK)

1. Accedere alle pagine StarFire™.



Tasto RTK

PC18498—UN—05NOV14

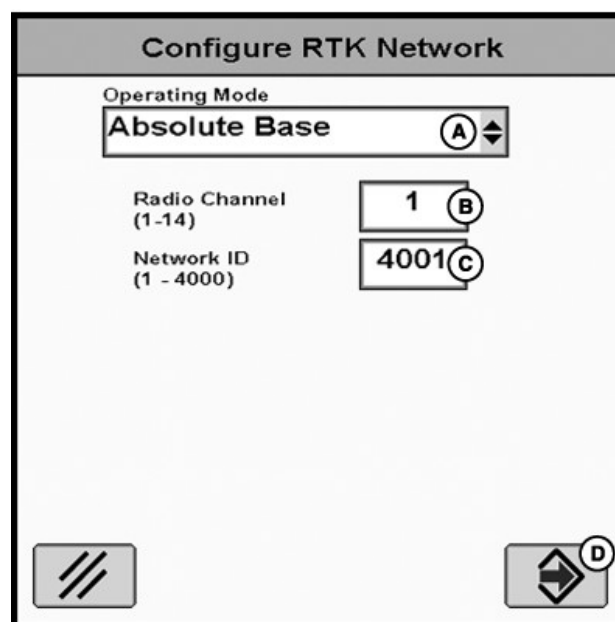
2. Selezionare il softkey RTK.



Pulsante Configura

PC18499—UN—05NOV14

3. Premere il pulsante Configurazione.



PC21086—UN—10APR15

- A—Menu a discesa Modalità operativa
- B—Casella di testo Canale Radio
- C—Casella di testo ID rete
- D—Pulsante Accetta

4. Selezionare Base assoluta o Base rilevamento rapido dal menu a discesa (A).

NOTA: Sulla stazione base e sulla macchina devono essere impostati i medesimi valori nei campi Canale radio e identificazione (ID) rete.

- Immettere il canale radio nella casella di testo (B).
- Immettere l'ID rete nella casella di testo (C).
- Selezionare il pulsante Accetta (D).
- Per Base assoluta, eseguire un rilevamento di 24 ore.

Rilevamento di 24 ore

RTK Network Configuration		Base Station Data	
Configure		Status	
Operating Mode		No Navigation	
Absolute Base		Sat. Corrections	0
Radio Channel (1-14)	1	Location Number	Absolute 1
Network ID (1 - 4000)	4001	Distance (ft)	0.00
		Direction (°)	0
		Base Battery (V)	13.8

Radio Data	
Noise Level	9
Edit stored RTK Base	
Start (A)	

PC21087—UN—10APR15

A—Pulsante Avvio modifica base RTK in memoria

- Selezionare il pulsante Avvio (A) posto sotto Modifica base RTK in memoria.

Edit RTK Base Location	
RTK Base Station	
Base Location	1
Base Latitude	0.000000
Base Longitude	0.000000
Base Altitude (ft)	0.0000
OR	
Survey RTK Base Location	
Start (B)	

PC21088—UN—10APR15

B—Pulsante Avvio rilevamento posizione base RTK

- Selezionare il pulsante Avvio (B) posto sotto Rilevamento posizione base RTK.

Survey RTK Base Location	
1. Select storage location	1 (C)
2. Position StarFire Receiver	
3. Press start survey button below	
4. Wait 24 hours (display can be disconnected)	
5. Base station location will be saved automatically at the end of 24 hr survey	
Start 24 hr survey (D)	

PC21089—UN—10APR15

C—Menu a discesa Posizione di memorizzazione

D—Pulsante Avvio rilevamento di 24 ore

- Selezionare la posizione di memorizzazione (C).
- Posizionare il ricevitore StarFire™.
- Premere il pulsante Avvia rilevamento di 24 ore (D).
- Attendere 24 ore (il display può essere scollegato).
- Al termine del rilevamento di 24 ore, la posizione della stazione base viene salvata automaticamente.

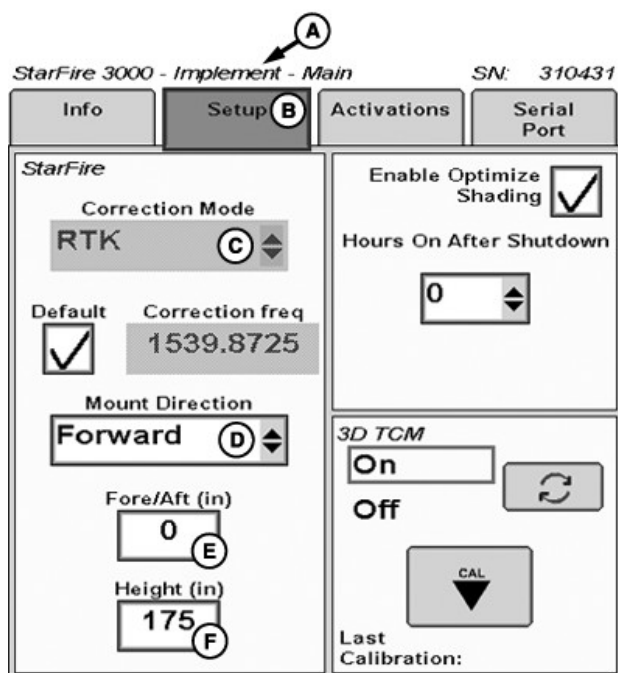
Una volta iniziato il rilevamento, sulla pagina Configurazione RTK viene visualizzato un conto alla rovescia di 24 ore. Durante il conto alla rovescia di 24 ore, la stazione base non è operativa e non può essere usata. Non scollegare l'alimentazione. Al termine del rilevamento, registrare e memorizzare i risultati del rilevamento della posizione della base in una cartella separata, per futura consultazione.

RW00482,00008C9-39-24JUN19

Impostazione del ricevitore GPS

Montare il ricevitore dell'attrezzo direttamente sopra il bordo di taglio dell'attrezzo o in una posizione che ripeta il movimento verticale del bordo di taglio. L'orientamento preferito per il ricevitore dell'attrezzo è in avanti.

- Andare alle pagine StarFire™.



- A—Attrezzatura
B—Tab Impostazione
C—Menu a discesa modalità Correzione
D—Menu a discesa Orientamento di montaggio
E—Casella di testo Posizione longitudinale
F—Casella di testo Altezza

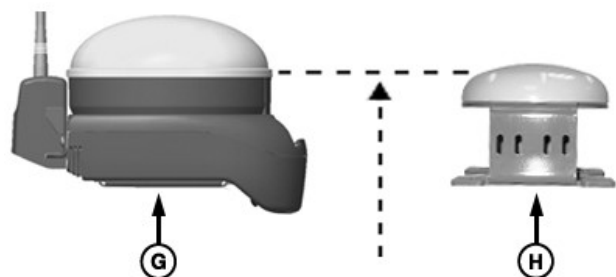
NOTA: Se è selezionato il pulsante attrezzo StarFire™, in cima alla pagina si visualizza Attrezzo (A).

- Selezionare la tab Impostazione (B).
- Se si utilizza il segnale StarFire™, selezionare la modalità Correzione dal menu a discesa (C). Per attivare o disattivare il cinemático in tempo reale (RTK) occorre configurarlo.

(Consultare il Manuale dell'operatore del ricevitore StarFire™ o dell'RTK)

NOTA: se la macchina o l'attrezzo vengono rilevati automaticamente, il menu a discesa Orientamento di montaggio (D), la casella di testo Posizione longitudinale (E) e la casella di testo Altezza (F) potrebbero essere in grigio (disattivati) e non modificabili.

- Se non è in grigio, selezionare la direzione di montaggio dal menu a discesa.



PC23079—UN—20SEP16

- G—Ricevitore
H—Antenna esterna

- Se non sono in grigio, immettere un valore per la posizione longitudinale e l'altezza nelle caselle di testo. L'altezza viene misurata da terra a metà del ricevitore (G), oppure fino alla sommità dell'antenna esterna (H) (se presente).

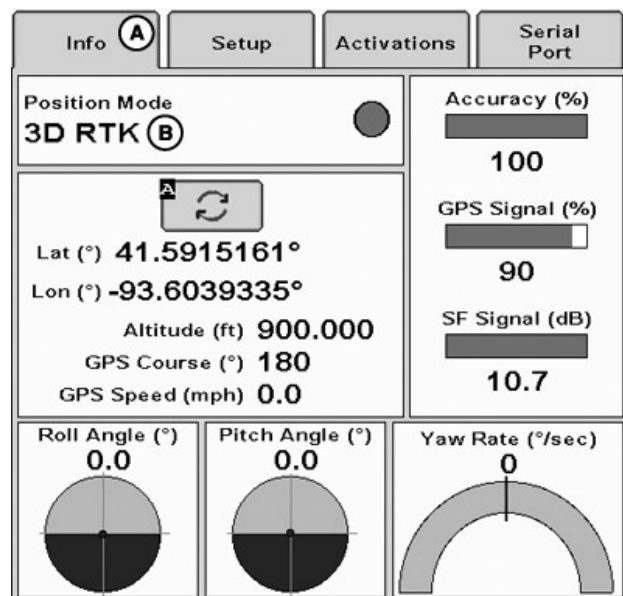
(Per ulteriori informazioni, consultare il Manuale dell'operatore del ricevitore StarFire™)

RW00482,00007BC-39-24JUN19

Ottimizzazione del modulo di compensazione del terreno (TCM)

Ottimizzare la calibrazione del TCM, consentendo all'unità di misurazione inerziale (IMU) di misurare l'angolo di rollio e il tasso di imbardata prima di eseguire la calibrazione del TCM.

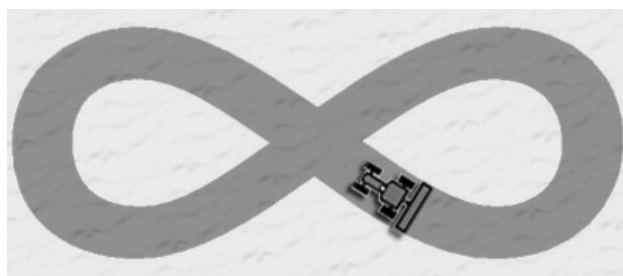
- Andare alle pagine StarFire.



PC26530—UN—16NOV18

- A—Scheda Info
B—Modalità Posizione

- Selezionare la scheda Info (A).
- Verificare che la modalità di posizione in 3D (B) abbia stabilito il segnale SF1 o superiore.



PC21419—UN—30JUL15

Modello di guida Ottimizzazione TCM

4. Macchina in modello di guida ottimizzazione TCM due volte per consentire l'inizializzazione di IMU.
5. Completare la calibrazione del TCM.
(Per ulteriori informazioni, consultare Calibrazione del modulo di compensazione terreno [TCM])

RW00482,0000729-39-05AUG25

Calibrazione del modulo di compensazione terreno (TCM)

NOTA: I ricevitori integrati StarFire™ 6000 vengono calibrati in fabbrica. Se occorre eseguire una calibrazione sul campo, consultare il Manuale dell'operatore del ricevitore StarFire 6000.

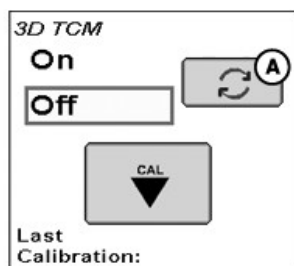
1. Andare alle pagine StarFire.



PC26049—UN—27JUL18

Scheda Impostazioni

2. Selezionare la scheda Impostazione.



PC19992—UN—04SEP14

A—Pulsante di attivazione/disattivazione del TCM

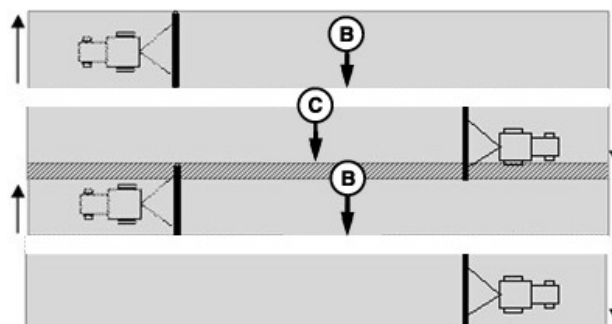
Selezionare il pulsante (A) per attivare e disattivare il TCM. Se il TCM è disattivato, il segnale StarFire non viene corretto in base alla dinamica della macchina o ai pendii laterali. Quando si scollega e ricollega l'alimentazione, il TCM si attiva automaticamente.

NOTA: Per innestare AutoTrac, il TCM deve essere acceso.

Calibrare il TCM in modo che il ricevitore possa

determinare l'angolo di rollio e l'angolo inclinazione di 0°.

Prima della calibrazione, assicurarsi che macchina ed attrezzo siano in condizioni operative appropriate e pronti per il lavoro sul campo. È necessario zavorrare la macchina e gonfiare correttamente gli pneumatici. Durante la calibrazione, abbassare l'attrezzatura portandola il più vicino possibile alla posizione di lavoro.



PC19993—UN—03SEP14

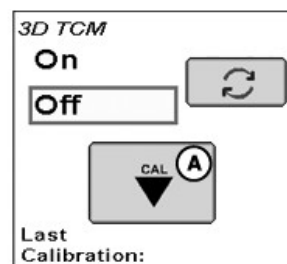
B—Salta
C—Sovrapposizione

Calibrare il TCM ogni volta che il ricevitore viene rimosso dalla macchina e ricollegato o in caso di variazione dell'angolo del TCM rispetto alla macchina. Nel funzionamento tra passate, le variazioni dell'angolo del TCM rispetto alla macchina possono creare uno sfalsamento e apparire come salti (B) o sovrapposizioni (C) uniformi. Lo sfalsamento potrebbe essere dovuto a un leggero sfalsamento della staffa di montaggio StarFire o della cabina della macchina, oppure a una differenza di pressione pneumatici tra i due lati.

Per eliminare lo sfalsamento, posizionare la macchina e calibrare il modulo di compensazione terreno. Fare avanzare il veicolo lungo una passata, girarlo e percorrere la stessa passata in direzione opposta. Se la macchina non segue la stessa passata, misurare la distanza di sfalsamento e inserire lo sfalsamento dell'attrezzo.

Posizionamento della macchina e taratura del modulo di compensazione del terreno (TCM)

1. Parcheggiare la macchina su una superficie dura e piana ed arrestarla completamente (la cabina non deve oscillare).
2. Contrassegnare la posizione degli pneumatici o della cingolatura al suolo per annotare la posizione dell'assale.



PC19994—UN—04SEP14

A—Pulsante Calibrazione

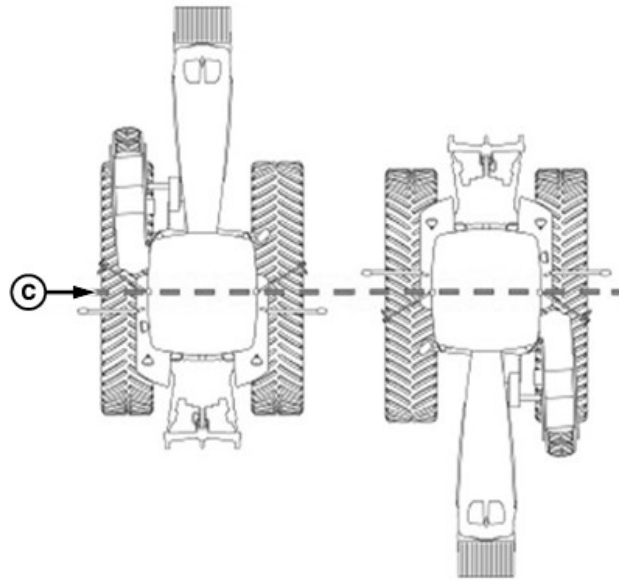
3. Selezionare il pulsante Calibration (Calibrazione) (A).



Pulsante di conferma

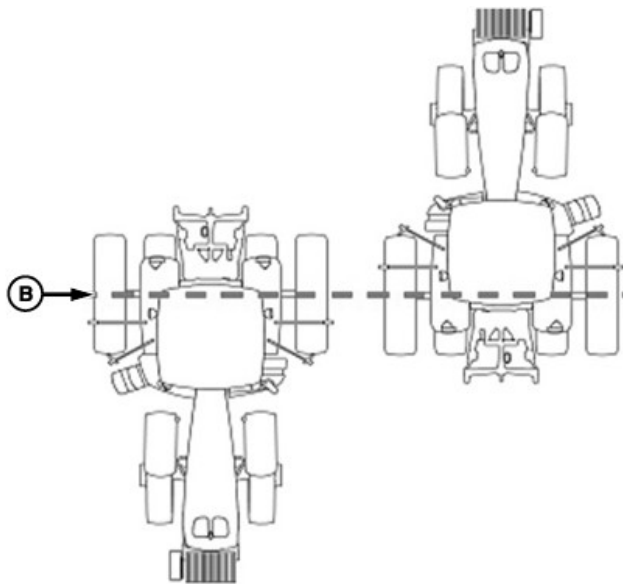
PC22267—UN—14MAR16

4. Selezionare il pulsante Conferma. La barra di stato della calibrazione compare all'inizio dell'operazione e scompare al termine.
5. Ruotare la macchina di 180° orientandola verso la direzione opposta. Assicurarsi che gli pneumatici siano nella corretta posizione per l'assale fisso o anteriore flottante e che la macchina si sia arrestata completamente (la cabina non deve oscillare).



PC19996—UN—03SEP14

Macchine gommate o cingolate ad assale fisso



PC19995—UN—03SEP14

Macchine ad assale anteriore flottante

C—Punto di articolazione macchina

- Per le macchine gommate o cingolate ad assale fisso (trattori cingolati, irroratrici Serie 47X0 e 49X0 o trattori gommati Serie 9000 e 9020), posizionare le ruote o i cingoli in modo che il punto di articolazione (C) della macchina sia nella stessa posizione quando questa viene rivolta in direzione opposta.
6. Selezionare il pulsante Conferma. La barra di stato della calibrazione viene visualizzata, quindi rimossa quando la calibrazione è terminata.
 7. Selezionare il pulsante Accetta per ritornare alla tab Impostazione. Se la calibrazione ha avuto esito negativo, ripetere la calibrazione del TCM.

RW00482,000072A-39-05AUG25

B—Assale posteriore

- Per le macchine dotate di assale anteriore flottante (trazione anteriore meccanica [MFWD], sospensione a ruote indipendenti [ILS] o Triple-Link Suspension [TLS™]), posizionare le ruote in modo che l'assale posteriore (B) sia nella stessa posizione di quando si esegue la calibrazione a 2 punti.

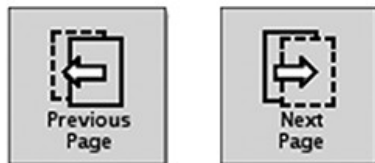
Impostazione — Centralina Applicazioni UCC2

Panoramica della procedura di impostazione guidata

La procedura di impostazione guidata descritta in questo manuale è una panoramica generale per iGrade™ e Distance Trip. La Centralina Applicazioni UCC2 può controllare contemporaneamente più funzioni. Ad esempio, John Deere Active Implement Guidance™ e iGrade™ possono essere utilizzati su vari attrezzi. iGrade™ con Active Implement Guidance™ può essere utilizzato sugli attrezzi per la formazione del letto del solco, per mantenere l'inclinazione del solco. Questo metodo serve a consentire al solco di scaricare lasciando intatto il soprassuolo del letto.

(Per ulteriori informazioni, consultare il manuale dell'operatore del sistema di guida attiva dell'attrezzo e dell'aratro John Deere)

Sono disponibili diverse funzionalità delle applicazioni selezionando e impostando più di una funzionalità.



PC26051—UN—13SEP18

Pulsanti Pagina precedente e Pagina successiva

La procedura di impostazione guidata guida l'operatore attraverso una serie di passaggi in base alle opzioni selezionate. Per navigare nella procedura di impostazione guidata, selezionare i pulsanti Pagina precedente e Pagina successiva.



PC26386—UN—11OCT18

Tasto Guida

Oltre al presente manuale dell'operatore, l'operatore può selezionare il tasto Guida per avere ulteriori informazioni su un passaggio.

Per avviare la procedura di impostazione guidata, procedere come indicato di seguito.

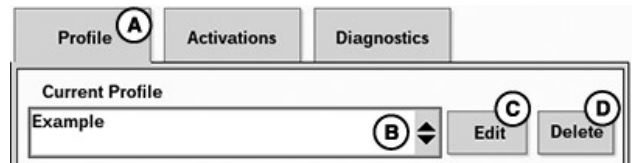
1. Accedere alle pagine della Centralina Applicazioni.



PC26352—UN—05OCT18

Tasto Impostazione unità di comando

2. Selezionare il tasto Impostazione unità di comando.



PC26053—UN—16OCT18

A—Scheda Profilo

B—Menu a discesa Profilo attuale

C—Pulsante Modifica

D—Pulsante Elimina

3. Selezionare la scheda Profilo (A).

4. Selezionare un profilo dal menu a discesa Profilo attuale (B).

- Seleziona < Aggiungi nuovo profilo > per creare un profilo.
- Selezionare un profilo esistente da modificare.

NOTA: Una volta impostato un profilo, vengono visualizzate più voci nella scheda Profilo. Ogni elemento consente di modificare le singole impostazioni senza passare dalla procedura di impostazione guidata.

5. Selezionare il pulsante Modifica (C).

NOTA: Il pulsante Elimina (D) viene visualizzato solo se è selezionato un profilo esistente.

6. Selezionare le funzioni necessarie per l'operazione.

RW00482,00008AE-39-30APR19

Porte seriali

Selezionare il tasto Impostazione unità di comando > Scheda Profilo > Pulsante Modifica porte seriali > Pulsante Modifica porta seriale 1 o 2.

Un software di terzi può collegarsi all'unità di comando applicazione impiegando una connessione seriale e protocolli comandi specifici per il funzionamento. Accertarsi che la velocità di trasmissione corrisponda alla velocità di trasmissione richiesta dal dispositivo di terzi. Se il software di terzi richiede informazioni sul GPS, abilitare i messaggi NMEA (National Marine Electronics Association - Ente nazionale statunitense per l'elettronica nautica) e selezionare il tipo di messaggio NMEA e la dose.

Serial Port 1

Baud Rate: 9600 (A) Used By: (B)

☒ Enable NMEA (C)

NMEA Message Type: NMEA All (D) NMEA Rate: 1 Hz (E)

Diagnostics

Tx - Pin F2
Rx - Pin F3

Line Count: 0 Reset Line Count

Last Rx Line:

Return

PC26071—UN—22MAY19

- A—Menu a discesa Velocità di trasmissione
B—Menu a discesa Utilizzato da
C—Casella di spunta Abilita NMEA
D—Menu a discesa Tipo messaggi NMEA
E—Menu a discesa Frequenza NMEA

- Selezionare la velocità di trasmissione dal menu a discesa (A).
- Selezionare il dispositivo che utilizza la porta seriale dal menu a discesa (B).
- Per abilitare i messaggi NMEA, selezionare la casella di spunta (C).
 - Selezionare il tipo di messaggi NMEA dal menu a discesa (D).
 - GGA
 - GGA, GSA
 - GGA, GSA, VTG
 - GGA, GSA, RMC
 - NMEA - Tutte
 - Selezionare la frequenza NMEA dal menu a discesa (E).

RW00482,00009C7-39-14APR20

Impostazione pagina funzioni

iGrade & DT 04:55 RTK 3

Remote Control: No Data Rx

Load: 1.77 (kg)

Depth (ft): 0.00 (m): 0.00

Total Offset (ft): 0.00 (m): 0.00

Accuracy: Excellent VDOF: 0.0

Grade 1: Off Grade 2: Off

Commanded Position: 0.00 (ft) 0.00 (deg) 0.00 (ft) 0.00 (deg)

Elevation Offset (ft): 0.00

Counter: 2 → 0

Start

PC27910—UN—14APR20

Esempi di modulo unità di comando applicazione

A—Barre di elevazione

NOTA: le barre di elevazione (A) rappresentano gli errori di elevazione. La sensibilità verticale (quanto un dato errore sposta il solco della barra) cambia in base all'applicazione e non visualizza le bilance lungo la barra.

Dopo aver impostato il profilo della Centralina Applicazioni UCC2, è possibile configurare una pagina funzioni per visualizzare le informazioni e le funzioni della Centralina Applicazioni UCC2.

Per impostare una pagina funzioni, usare l'applicazione Gestione schermata e selezionare un modulo Centralina Applicazioni UCC2.

(Consultare il Manuale dell'operatore del display per impostare le pagine funzioni)

RW00482,00009C8-39-28APR20

Impostazione - iGrade™

Sfalsamenti GPS

Selezionare il tasto Impostazione unità di comando > Scheda Profilo > Pulsante Modifica sfalsamenti GPS.

GPS Offsets

Machine GPS Receiver

Lateral Offset: 0.0 (in) Height: 0.0 (in) Edit A

Implement 1 GPS

Work Point: 0.0 (in) Lateral Offset: 0.0 (in) Inline Offset: 0.0 (in) Height: 0.0 (in) Edit A

Return

A—Pulsante Modifica

PC27914—UN—15APR20

NOTA: Assicurarsi della corrispondenza dei valori di sfalsamento immessi in Centralina Applicazioni, ricevitore StarFire™ ed applicazioni Impostazione attrezzatura.

La pagina Sfalsamenti GPS si riempie automaticamente con i ricevitori StarFire™ rilevati. Per la procedura guidata, prima che venga visualizzato il pulsante Pagina successiva, iGrade™ richiede che sia disponibile un ricevitore StarFire™ dell'attrezzo. È possibile immettere fino a tre ricevitori attrezzo. Per il taglio massimo è necessario un ricevitore GPS della macchina. Per configurare gli sfalsamenti GPS, selezionare il pulsante Modifica ricevitore corrispondente (A).

Sfalsamenti ricevitore GPS macchina

Machine GPS Receiver Offsets

Serial Number: 262143

Machine Dimensions

GPS Offsets

1 - Lateral Offset: 0.0 (in) Center (in) A

2 - Height: 10.1 (in) B

NOTE: Offsets configured here, on receiver VT, and John Deere Display should match.

Return

PC26067—UN—15NOV18

A—Casella di testo Sfalsamento laterale

B—Casella di testo Altezza

1. Immettere lo sfalsamento laterale nella casella di testo (A).

2. Immettere l'altezza nella casella di testo (B).

Sfalsamenti ricevitore GPS attrezzo

Implement GPS Receiver Offsets

Implement 1 GPS

Serial Number: 1

GPS Offsets

1 - Lateral Offset: 0.0 (in) Center (in) A

2 - Inline Offset: 24.0 (in) B

3 - Height: 100.0 (in) C

NOTE: Offsets configured here, on receiver VT, and John Deere Display should match.

Return

PC28323—UN—20NOV20

A—Casella di testo Sfalsamento laterale

B—Casella di testo sfalsamento in linea

C—Casella di testo Altezza

1. Immettere lo sfalsamento laterale nella casella di testo (A).

NOTA: Lo sfalsamento in linea è la distanza orizzontale tra assale dell'attrezzo e ricevitore. Un valore positivo è più vicino al trattore ed un valore negativo è più lontano dal trattore.

2. Immettere lo sfalsamento in linea nella casella di testo (B).
3. Immettere l'altezza nella casella di testo (C).

RW00482,0000AA3-39-25NOV20

Configurazione distributore idraulico

Selezionare il tasto Impostazione unità di comando, la scheda Profilo, il pulsante Modifica distributore idraulico e quindi il pulsante Modifica configurazione distributore idraulico.

PC27069—UN—01MAY19

- A—Menu a discesa Valvola elevazione
 B—Menu a discesa Interfaccia valvola
 C—Menu a discesa Valvola rollio
 D—Menu a discesa Interfaccia valvola
 E—Pulsante Calibrazione elevazione
 F—Spunta Abilita pendenza trasversale
 G—Pulsante Calibrazione rollio
 H—Pulsante Modifica sensibilità dei comandi

Le opzioni disponibili nei menu a discesa (A–D) compaiono in base al rilevamento dei segnali CAN e hardware. Accertarsi che la Centralina Applicazioni UCC2 sia collegata al CAN BUS e che tutti i segnali di ingresso e uscita siano collegati prima della configurazione.

1. Selezionare una valvola di elevazione dal menu a discesa.
2. Selezionare l'interfaccia valvola dal menu a discesa.
 - Distributore idraulico esterno e relativo interruttore
 - Compatibile con non John Deere, serie 60 e

precedenti, 5XXX, 6X00, 6X10, 6X30, 7X00, 7X10, 7X20 e trattori a telaio stretto 7X30.

- Vecchi modelli John Deere
 - Compatibile con i trattori 8X00, 8X10, 8X20, 9X00, 9X10 e 9X20.
 - Usa solo il distributore idraulico 1 o 3.
 - Richiede il cablaggio della Centralina Applicazioni UCC2 collegato al connettore opzionale sulla parte posteriore della cabina del trattore.
- Distributore idraulico proprietario John Deere
 - Compatibile con i trattori 7X30, 8X30, U8, 9X30, 6R Final Tier 4 (FT4), 7R, 8R, 8RT, 8RX, 9R, 9RT, e 9RX.
 - Le combinazioni dei raschiatori tripli sono supportate da queste piattaforme.
 - È possibile usare qualsiasi distributore idraulico.
 - Non collegare il cablaggio della Centralina Applicazioni UCC2 al connettore opzionale sulla parte posteriore della cabina del trattore.
 - Se un distributore idraulico è mappato a un joystick non può essere controllato tramite il comando Prop JD.

• DISTRIBUTORE IDRAULICO ISO

- Compatibile con i trattori 6R, 6M (se dotato di distributori idraulici elettronici opzionali), 7R, 8R, 8RT, 8RX, 9R, 9RT e 9RX.
- È possibile usare qualsiasi distributore idraulico.
- Non collegare il cablaggio della Centralina Applicazioni UCC2 al connettore opzionale sulla parte posteriore della cabina del trattore.

3. Selezionare il pulsante Calibrazione elevazione (E) e calibrare il distributore idraulico (SCV).

(Per ulteriori informazioni, consultare Calibrazione manuale dei distributori idraulici)

4. Se il raschiatore è abilitato, selezionare la casella di spunta Abilita pendenza trasversale (F).

- a. Selezionare la valvola rollio dal menu a discesa.
- b. Selezionare l'interfaccia valvola dal menu a discesa.
- c. Selezionare il pulsante Calibrazione valvola rollio (G) e calibrare il distributore idraulico.

(Per ulteriori informazioni, consultare Calibrazione manuale del distributore idraulico)

5. Selezionare il pulsante Modifica sensibilità dei comandi (H) e regolare le impostazioni della sensibilità.

(Per ulteriori informazioni, consultare Modifica sensibilità dei comandi).

RW00482,0000AA2-39-13DEC21

Calibrazione manuale dei distributori idraulici

ATTENZIONE: per prevenire infortuni gravi, tenere sgombra l'area intorno alla macchina. La procedura richiede che la macchina proceda in avanti. L'attrezzo si muove durante la taratura. Prima di eseguire la calibrazione, leggere e seguire attentamente tutte le avvertenze riportate nella sezione Sicurezza sul Funzionamento sicuro dei sistemi di automazione dell'attrezzatura.

L'impostazione della soglia del distributore idraulico viene usata per calibrare la Centralina Applicazioni UCC2 per determinare la quantità minima di segnale dall'unità di comando idraulica necessaria prima di spostare il raschiatore. In assenza di tale calibrazione, il raschiatore potrebbe muoversi a velocità notevolmente più alta in una certa direzione, sotto- o sovracompensare oppure non funzionare come previsto a causa di limiti idraulici.

Eseguire la calibrazione se:

- viene creato un nuovo profilo;
- entrambi i valori di estensione e retrazione sono impostati su 5 o 250 (valori predefiniti di fabbrica);
- i valori sono stati copiati da un'altra macchina;
- la disposizione dei tubi idraulici cambia tra i distributori idraulici;
- sono state effettuate riparazioni dei componenti idraulici sulla macchina o sull'attrezzo;
- è stata regolata la valvola di compensazione;
- è stata regolata la portata idraulica.

NOTA: prima di eseguire la calibrazione, verificare che l'olio idraulico sia alla temperatura di esercizio.

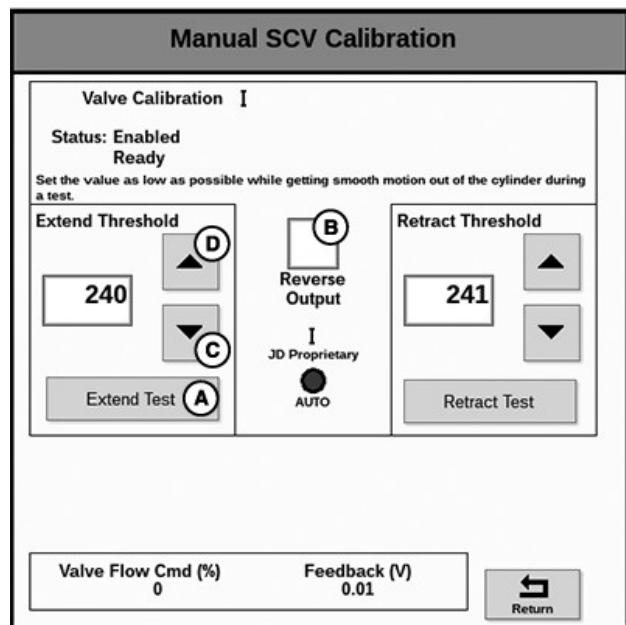
Calibrazione manuale dei distributori idraulici

Selezionare il tasto Impostazione unità di comando > Scheda Profilo > Pulsante Modifica distributori idraulici > Pulsante Modifica configurazione distributori idraulici > Pulsante Calibrazione.

1. Portare il distributore idraulico selezionato in modalità automatica.
2. Portare il distributore idraulico nella posizione di estensione trattenuta, non di flottaggio.
3. Far avanzare la macchina ad una velocità superiore a 0,7 km/h (0.45 mph). Non attivare AutoTrac™.

AutoTrac è un marchio commerciale Deere & Company

(Per informazioni sui requisiti di velocità dei distributori idraulici, consultare il Manuale dell'operatore della macchina)



PC27005—UN—10JUN19

- A—Pulsante Prova di estensione
B—Spunta Inverti uscita
C—Pulsante Diminuisci
D—Pulsante Aumenta

4. Selezionare il pulsante Prova di estensione (A).

NOTA: se l'attrezzo si sposta in direzione opposta rispetto a quella prevista, selezionare la casella di spunta Uscita inversione (B), invece di modificare le posizioni dei tubi idraulici.

5. Selezionare il pulsante Diminuisci (C) fino a quando il raschiatore smette di muoversi.
6. Selezionare il pulsante Aumenta (D) fino a quando il raschiatore non si sposta il più lentamente possibile pur mantenendo un movimento continuo.

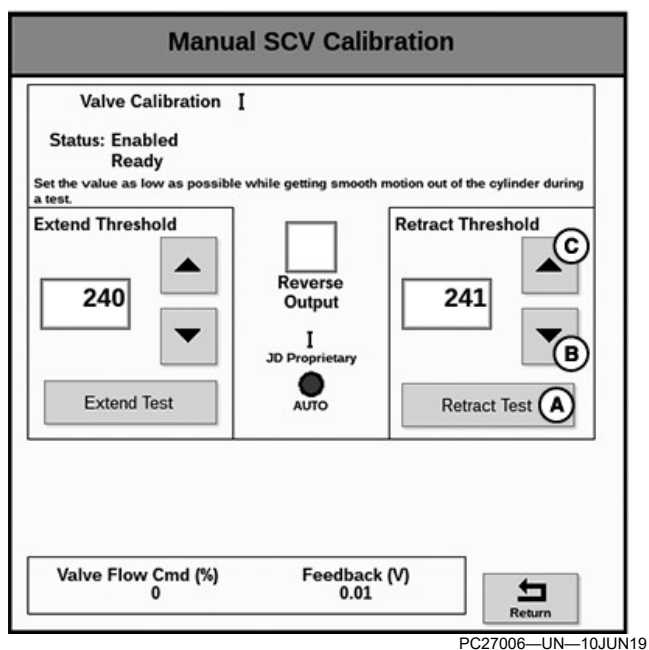
NOTA: se il cilindro dello sterzo dell'attrezzo raggiunge la corsa massima o minima durante la prova, riposizionare il cilindro.



PC26416—UN—22OCT18

Pulsante Interrompi prova

7. Selezionare il pulsante Interrompi prova.



A—Pulsante Prova di retrazione

B—Pulsante Diminuisci

C—Pulsante Aumenta

8. Selezionare il pulsante Prova di retrazione (A).
9. Selezionare il pulsante Diminuisci (B) fino a quando il raschiatore smette di muoversi.
10. Selezionare il pulsante Aumenta (C) fino a quando il raschiatore non si sposta il più lentamente possibile pur mantenendo un movimento continuo.

NOTA: se il cilindro dello sterzo dell'attrezzo raggiunge la corsa massima o minima durante la prova, riposizionare il cilindro.



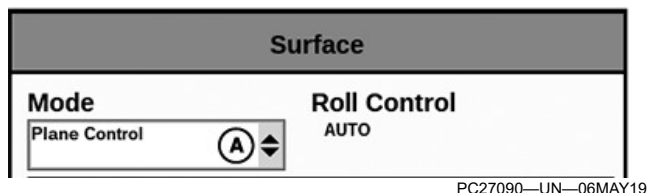
Pulsante Interrompi prova

11. Selezionare il pulsante Interrompi prova.

RW00482,00009CB-39-08MAY20

Superficie

Selezionare il tasto iGrade™ > Scheda Impostazione > Pulsante Modifica superficie.



A—Menu a discesa Modalità di comando

Selezionare una modalità di comando dal menu a discesa (A).

- **Controllo del piano** crea e regola automaticamente il raschiatore per tagliare un piano con pendenza singola o doppia. Calcolatrice piano può creare un piano ottimale in base ai dati registrati per l'elevazione. Un piano ottimale calcola la struttura di un piano che prevede lo spostamento della minima quantità di materiale (taglio e riempimento).
- **Comando remoto** riceve i comandi relativi ai dati di elevazione da un'altra sorgente per un progetto di piano o fosso. Il Comando remoto comanda automaticamente l'altezza della lama ad un'elevazione calcolata di un piano o un fosso creato da Surface Water Pro™ Plus, T3RRA Cutta™, o altro software di terzi.
- **Comando pendenza** crea una pendenza desiderata dall'effettiva distanza percorsa e non dalla distanza lineare. Il Comando pendenza non dipende dalla direzione di utilizzo, ed è normalmente utilizzato per creare strade o fossi semplici. Il sistema riempie o taglia automaticamente durante il funzionamento in salita o in discesa.

(Per ulteriori informazioni su una modalità di comando, consultare Panoramica del sistema — iGrade™)

Controllo del piano

Single A		Dual B	
Slope	Direction	Slope 1	Direction
0.4200 (%)	180.0000 (deg)	0.4200 (%)	180.0000 (deg)
Plane Origin Point		Slope 2	Direction
Lat.:	37.2343323 (deg)	0.0370 (%)	265.6000 (deg)
Long.:	-115.806663 (deg)	Plane Origin Point	
Altitude:	3,573 (ft)	Lat.:	37.2343323 (deg)
		Long.:	-115.806663 (deg)
		Altitude:	3,573 (ft)

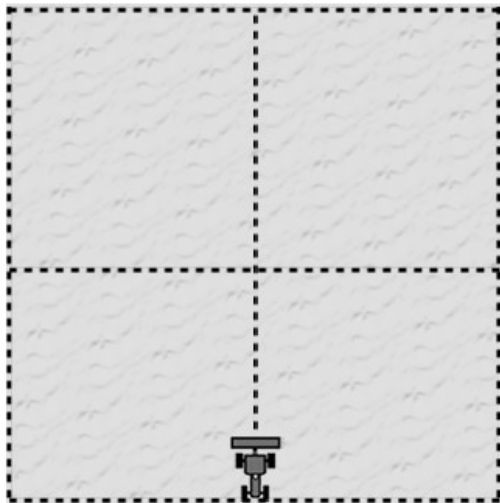
A—Piano a pendenza singola

B—Piano a pendenza doppia

Definire il piano come piano a pendenza singola (A) o doppia (B). Definire i piani usando la Calcolatrice piano o immettendo manualmente la pendenza e la direzione.

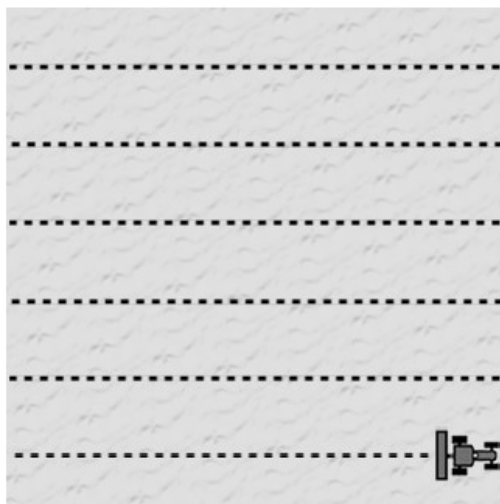
Controllo del piano — Calcolatrice piano

Per calcolare una superficie, la Calcolatrice piano richiede che l'operatore faccia avanzare il veicolo su una parte dell'area e raccolga i punti di dati di rilevamento. I punti di dati vengono raccolti dal ricevitore del sistema di posizionamento globale (GPS) dell'attrezzo 1. Mantenere un segnale RTK durante la raccolta dei punti di dati.



Minimo

PC27092—UN—07MAY19



Risultati migliori

PC21064—UN—06APR15

Man mano che vengono raccolti punti di dati, la precisione dei risultati aumenta. Come minimo, effettuare il rilevamento sul perimetro e spostandosi attraverso il centro disegnando una X. Per ottenere risultati ottimali, eseguire un rilevamento completo impostando delle linee di guida rettilinee attraverso il campo. Sulla base del campo sul quale si esegue il rilevamento, creare linee di guida con le seguenti larghezze passate:

- Per campi con significativi cambi di elevazione e pendenze, si raccomanda una larghezza passata di 7,5–15 m (25–50 ft).
- Per campi più piani, si raccomanda una larghezza passata di 15 m (50 ft).
- Per terreni piani o livellati con precisione, si raccomanda una larghezza passata di 15–30 m (50–100 ft). Non superare i 50 m (164 ft) di larghezza passata ai fini del rilevamento.

Plane Calculator

PC27093—UN—07MAY19

Pulsante Calcolatrice piano

1. Selezionare il pulsante Calcolatrice piano.
2. Sollevare la lama del raschiatore nella posizione più alta.

Start

PC27094—UN—07MAY19

Pulsante Avvio

3. Per iniziare la raccolta dei punti di dati, selezionare il pulsante Avvio.
4. Guidare lungo l'area prevista e raccogliere i punti di dati.

Pause

PC27095—UN—07MAY19

Pulsante Pausa

Resume

PC27096—UN—07MAY19

Pulsante di ripresa

5. Selezionare il pulsante Pausa quando si guida fuori dall'area prevista. Selezionare il pulsante Ripristina quando si accede nuovamente all'area prevista.

Survey Data Points: 1947 ← A

Calculate Plane B

Pause

PC27102—UN—07MAY19

A—Punti di dati del rilevamento
B—Pulsante Calcola piano

6. Una volta raccolti 50 punti di dati del rilevamento (A), è possibile selezionare il pulsante Calcola piano (B). Selezionare il pulsante quando il rilevamento è completato.

Plane Calculator

Calculated Plane:

Results	Origin Point
Slope: 0.4200 (%)	Lat.: 37.2343323 (deg)
Direction: 180.0000 (deg)	Long.: -115.806663 (deg)
	Altitude: 3,573 (ft)

Save To: Plane 1 (A) [Save] (B)

[Return]

PC27103—UN—07MAY19

A—Salva su: Menu a discesa
B—Pulsante Salva

7. Selezionare un piano dal menu a discesa (A).
8. Selezionare il pulsante Salva (B).

Controllo del piano — Immissione manuale

La direzione si intende rispetto al nord geografico. I valori della percentuale di pendenza negativa scendono a un'altitudine inferiore rispetto al punto di origine (discesa). I valori della percentuale di pendenza positiva salgono a un'altitudine maggiore rispetto al punto di origine (salita). La percentuale di pendenza non corrisponde all'angolo della pendenza in gradi (ad esempio, una pendenza di 8,75% = 5°).

- Pendenza (%) = Distanza verticale/Distanza orizzontale X 100
- Pendenza (%) = (Tangente [pendenza in gradi]) X 100

Un punto di origine è un punto di riferimento all'elevazione assoluta per il piano desiderato. Il punto di origine viene utilizzato per confrontare l'elevazione assoluta con l'elevazione calcolata da iGrade™. Se si utilizzano più sistemi, tutti i sistemi devono usare esattamente lo stesso punto di origine. Gli sfalsamenti del sistema di posizionamento globale (GPS) di ciascun sistema devono essere inseriti correttamente.

(Per ulteriori informazioni, consultare Punto di origine)



PC27111—UN—08MAY19

Pulsante Immissione manuale

1. Selezionare il pulsante Immissione manuale.

iGrade è un marchio commerciale Deere & Company

Manual Entry

Edit slope details in either single or dual slope view.

Single (A) Dual

Slope: 0.1803 (C) (%) Direction: 236.3099 (D) (deg)

Plane Origin Point

Lat.: 41.4895636 (deg)
Long.: -90.4927117 (deg)
Altitude: 0.00 (ft)

[Edit Origin Point] (G)

[Return]

PC27112—UN—05JUN19

Manual Entry

Edit slope details in either single or dual slope view.

Single Dual (B)

Slope 1
Slope: 0.1000 (C) (%) Direction: 180.0000 (D) (deg)

Slope 2
Slope: 0.1500 (E) (%) Direction: 270.0000 (F) (deg)

Plane Origin Point

Lat.: 41.4895636 (deg)
Long.: -90.4927117 (deg)
Altitude: 0.00 (ft)

[Edit Origin Point] (G)

[Return]

PC27113—UN—05JUN19

A—Scheda Singola
B—Scheda Doppia
C—Casella di testo Pendenza 1
D—Casella di testo Direzione 1
E—Casella di testo Pendenza 2
F—Casella di testo Direzione 2
G—Pulsante Modifica punto di origine

2. Selezionare la scheda Singola (A) o la scheda Doppia (B).

NOTA: Accertarsi che il ricevitore GPS dell'attrezzo 1 stia utilizzando il segnale RTK.

3. Posizionare la macchina nel senso della pendenza desiderata, con la lama del raschiatore direttamente al punto di origine.

4. Immettere la pendenza nella casella di testo (C).
5. Immettere la direzione nella casella di testo (D).

NOTA: Per ottenere i migliori risultati con la doppia pendenza, usare una seconda pendenza a 90° (perpendicolare) rispetto alla prima.

6. Se si immette una pendenza doppia, procedere come indicato di seguito.
 - a. Immettere la pendenza nella casella di testo (E).
 - b. Immettere la direzione nella casella di testo (F).
7. Selezionare il pulsante Modifica punto di origine (G).
8. Quando si imposta un punto di origine per la prima volta, identificare la posizione con contrassegni o marcatori per consentire al raschiatore di ritornare per la convalida del sistema e ripristinare il punto di origine del piano secondo necessità durante il funzionamento.

PC27115—UN—09MAY19

A—Pulsante Imposta origine

9. Selezionare il pulsante Imposta origine (A).

Punto di origine

PC28564—UN—19NOV21

Il punto di origine può essere impostato nella posizione corrente (A), spostato in avanti (B) e spostato indietro (C) utilizzando la sovrapposizione della pagina funzioni Punto di origine.

Comando remoto

PC27116—UN—09MAY19

A—Menu a discesa Collegamento

B—Menu a discesa Assegnazione porta seriale

C—Pulsante Impostazione porta seriale

1. Selezionare il tipo di collegamento dal menu a discesa (A).

NOTA: Alcuni tipi di collegamento non richiedono un'assegnazione o una configurazione della porta seriale.

2. Selezionare un'assegnazione della porta seriale dal menu a discesa (B).
3. Selezionare il pulsante Porta seriale Setup (C) e completare la configurazione della porta seriale.

(Per ulteriori informazioni, consultare Porte seriali)

Comando pendenza

Definire la pendenza immettendola manualmente o mediante la Calcolatrice pendenza.

Comando pendenza — Immissione manuale

I valori della percentuale di pendenza negativa scendono a un'altitudine inferiore rispetto al punto di origine (discesa). I valori della percentuale di pendenza positiva salgono a un'altitudine maggiore rispetto al punto di origine (salita). La percentuale di pendenza non corrisponde all'angolo della pendenza in gradi (ad esempio, una pendenza di 8,75% = 5°).

- Pendenza (%) = Distanza verticale/Distanza orizzontale X 100
- Pendenza (%) = (Tangente [pendenza in gradi]) X 100

1. Posizionare la macchina nel senso della pendenza desiderata, con la lama del raschiatore direttamente al punto di origine.

NOTA: Accertarsi che il ricevitore GPS dell'attrezzo 1 stia utilizzando il segnale RTK.

2. Identificare il punto di origine con contrassegni o marcatori per consentire al raschiatore di ritornare per la convalida del sistema e ripristinare il punto di origine del piano secondo necessità durante il funzionamento.

PC27118—UN—10MAY19

A—Casella di testo Pendenza

B—Casella di testo Valore predefinito rollio

3. Immettere la pendenza nella casella di testo (A).

4. Se la pendenza trasversale è abilitata e configurata, immettere un valore predefinito del rollio nella casella di testo (B).

Comando pendenza — Calcolatrice pendenza

La Calcolatrice pendenza richiede il rilevamento di un percorso di almeno 30,5 m (100 ft). Se il percorso desiderato è inferiore a 30,5 m (100 ft), inserire la pendenza manualmente. I punti di dati vengono raccolti dal ricevitore GPS dell'attrezzo 1. Durante la raccolta dei punti di dati, è necessario il segnale RTK.



PC27119—UN—10MAY19
Pulsante Calcolatrice pendenza

1. Selezionare il pulsante Calcolatrice pendenza.
2. Posizionare la macchina nel senso della pendenza desiderata, con la lama del raschiatore direttamente al punto di origine.

NOTA: Accertarsi che il ricevitore GPS dell'attrezzo 1 stia utilizzando il segnale RTK.

3. Identificare il punto di origine con contrassegni o marcatori per consentire al raschiatore di ritornare per la convalida del sistema e ripristinare il punto di origine del piano secondo necessità durante il funzionamento.
4. Sollevare la lama del raschiatore nella posizione più alta.



PC27094—UN—07MAY19
Pulsante Avvio

5. Per iniziare la raccolta dei punti di dati, selezionare il pulsante Avvio.
6. Guidare lungo il percorso previsto e raccogliere i punti di dati.



PC27095—UN—07MAY19
Pulsante Pausa



PC27096—UN—07MAY19
Pulsante di ripresa

7. Selezionare il pulsante Pausa e il pulsante Ripristina secondo necessità.

Grade Calculator

3) Continue driving the desired path to the destination.
 4) Pause and resume as needed.
 5) Once 20 or more points are collected, the grade can be calculated.

Survey Data Points	105
Calculated Grade	7.7497 (%)
Survey Length	551.45 ft
Max Elevation Change	
Cut	33.69 ft
Fill	50.80 ft

Save Grade (B) Pause

Return

PC27117—UN—10MAY19

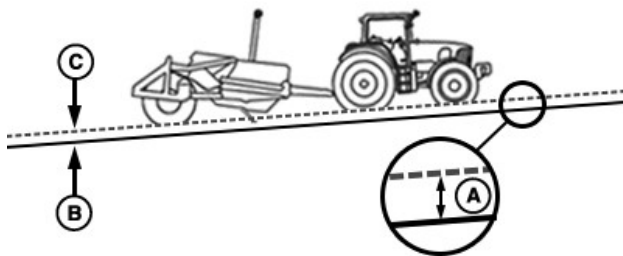
A—Punti di dati del rilevamento
 B—Pulsante Salva pendenza

8. Una volta raccolti 20 punti di dati del rilevamento (A), è possibile selezionare il pulsante Salva pendenza (B). Selezionare il pulsante quando il rilevamento è completato.

RW00482,00008C0-39-12NOV21

Sfalsamento elevazione

Selezionare il tasto iGrade™ > Scheda Impostazione > Pulsante Modifica elevazione.



PC27915—UN—15APR20

A—Sfalsamento elevazione
 B—Piano Progettato (errore zero)
 C—Piano sfalsamento

Lo sfalsamento elevazione (A) è la distanza totale verticale tra il piano progettato (B) e il piano di sfalsamento (C). Quando viene spostato lo sfalsamento del piano, il bordo di taglio del raschiatore viene regolato ogni volta. Quando viene spostata l'elevazione del piano, il bordo di taglio del raschiatore viene regolato ogni volta che viene selezionato il pulsante di sfalsamento. Se si utilizzano più raschiatori, viene applicato lo stesso valore dell'intervallo di sfalsamento per tutti i raschiatori.

iGrade è un marchio commerciale Deere & Company

1. Posizionare la macchina nel senso della pendenza desiderata, con la lama del raschiatore direttamente al punto di origine.

NOTA: Accertarsi che il ricevitore GPS dell'attrezzo 1 stia utilizzando il segnale RTK.

2. Identificare il punto di origine con contrassegni o marcatori per consentire al raschiatore di ritornare per la convalida del sistema e ripristinare il punto di origine del piano secondo necessità durante il funzionamento.

Elevation Offset

Elevation Offset: 0.00 (ft) (E)

Adjustment Step Size: 0.08 (ft) (B)

Buttons: (C) Increase, (D) Decrease, (A) Set Error to Zero

Select to set offset to current position of scraper.

Return

PC27918—UN—16APR20

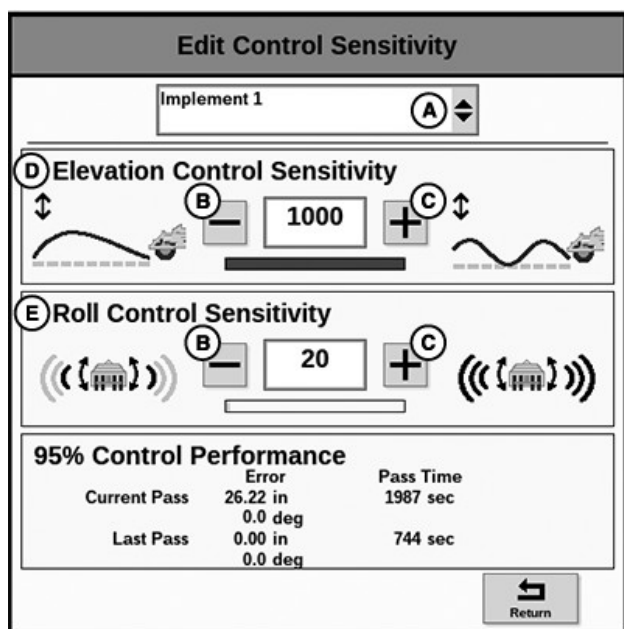
A—Pulsante Imposta errore Zero
 B—Casella di testo Dimensione intervallo di regolazione
 C—Pulsante Aumenta
 D—Pulsante Diminuisci
 E—Casella di testo Sfalsamento elevazione

3. Per impostare il piano previsto sull'elevazione del bordo di taglio del raschiatore 1, selezionare il pulsante Imposta errore Zero (A). Ciò ripristina lo sfalsamento dell'elevazione a zero.
4. Immettere una dimensione dell'intervallo di regolazione nella casella di testo (B). Ogni volta che si selezionano i pulsanti Aumenta (C) o Diminuisci (D), il valore dello sfalsamento dell'elevazione visualizzato nella casella di testo (E) viene modificato in base alla dimensione dell'intervallo immessa.

RW00482,00009CC-39-16APR20

Modifica sensibilità dei comandi

Selezionare il tasto iGrade™ > Scheda Calibrazioni > Pulsante Modifica sensibilità dei comandi.



PC27916—UN—15APR20

- A—Menu a discesa Selezione attrezzo
 B—Pulsante Diminuisci
 C—Pulsante Aumenta
 D—Sensibilità comando elevazione
 E—Sensibilità comando rollio

Se iGrade™ controlla l'elevazione della lama o il rollio in modo errato, verificare che:

- tutte le soglie dei distributori idraulici (SCV) siano state calibrate con precisione;
- le impostazioni della portata dei distributori idraulici siano corrette;
- la valvola di compensazione (se presente) sia installata e regolata correttamente;
- le impostazioni della sensibilità dei comandi siano regolate correttamente.

Per regolare le impostazioni della sensibilità dei comandi:

1. Selezionare l'attrezzo dal menu a discesa (A).
2. Selezionare i pulsanti Diminuisci (B) o Aumenta (C).

Sensibilità comando elevazione (D) regola l'aggressività con cui il sistema idraulico corregge l'errore verticale. Se l'attrezzo crea una superficie dall'aspetto irregolare, diminuire il valore.

Sensibilità comando rollio (E) regola l'aggressività con cui il sistema idraulico corregge l'errore di rollio (pendenza trasversale). Se l'attrezzo sembra oscillare a sinistra e a destra con aggressività, diminuire il valore.

RW00482,00009CD-39-16APR20

Limitazione del carico

NOTA: La limitazione del carico non è compatibile con i trattori con rilevamento di collisione (CCD) Chrysler.

Selezionare il tasto iGrade™ > Tab Impostazione > Pulsante Modifica Limitazione del carico.

L'operatore può impostare soglie per tutte le opzioni che limitano il carico o per nessuna. Impostare limitazioni del carico quando le condizioni potrebbero provocare il blocco della macchina o del raschiatore. Se è impostato il taglio massimo o una limitazione del carico, l'altezza del raschiatore si regola automaticamente. L'utilizzo dello slittamento ruote necessita di un ricevitore StarFire™ installato sulla macchina.

Carico motore controlla il carico motore (coppia) sul CAN bus. Quando il carico motore si avvicina al valore massimo, la Centralina Applicazioni ordina al sistema idraulico di sollevare la lama del raschiatore per ridurre il carico del sistema. Quando il carico motore è basso, la Centralina Applicazioni ordina al sistema idraulico di abbassare la lama del raschiatore all'elevazione precedente.

Regime motore controlla il regime motore (giri/min) sul CAN bus. Quando il regime motore si avvicina al valore minimo, la Centralina Applicazioni ordina al sistema idraulico di sollevare la lama del raschiatore per ridurre il carico del sistema. Quando il regime motore aumenta, la Centralina Applicazioni ordina al sistema idraulico di abbassare la lama del raschiatore all'elevazione precedente.

Slittamento ruote controlla la differenza tra la velocità delle ruote e la velocità di spostamento del GPS. Quando lo slittamento ruote si avvicina alla soglia massima di slittamento, la Centralina Applicazioni ordina al sistema idraulico di sollevare la lama del raschiatore per ridurre lo slittamento. Quando lo slittamento ruote diminuisce, la Centralina Applicazioni ordina al sistema idraulico di abbassare la lama del raschiatore all'elevazione precedente.

Load Limiting

☒ Engine Load Max **34** (%)

☒ Engine Speed Min. **1700** (RPM)

☒ Wheel Slip Max **10** (%)

Edit Sensitivity

Return

PC27089—UN—06MAY19

- A—Casella di spunta Carico motore
 B—Casella di spunta Regime motore
 C—Casella di spunta slittamento ruote
 D—Casella di testo Carico motore
 E—Casella di testo Regime motore
 F—Casella di testo Slittamento ruote
 G—Pulsante Modifica sensibilità

1. Per abilitare una funzione che limita il carico, selezionare la casella di spunta corrispondente (A–C).
2. Immettere il valore di soglia nella casella di testo corrispondente (D–F).
3. Selezionare il pulsante Modifica sensibilità (G) e regolare i valori di sensibilità secondo necessità.

(Per ulteriori informazioni, consultare Modifica sensibilità di limitazione del carico)

RW00482,00008BF-39-11JUN19

Modifica sensibilità di limitazione del carico

Selezionare il tasto iGrade™ > Tab Calibrazioni > Pulsante Modifica sensibilità limitazione del carico.

Regime motore è il regime attuale (giri/min). La Variazione del regime motore è il regime (giri/min) attuale al di sotto della soglia minima impostata. Le regolazioni dell'altezza che limitano il carico vengono calcolate moltiplicando la variazione del regime motore per la sensibilità.

Carico motore è la coppia di uscita del motore. L'Eccesso di carico motore è il carico motore attuale al di sopra della soglia massima impostata. Le regolazioni dell'altezza che limitano il carico vengono calcolate moltiplicando l'eccesso di carico motore per la sensibilità.

iGrade è un marchio commerciale Deere & Company

Slittamento ruote si basa sulla differenza tra la velocità delle ruote e la velocità di spostamento del GPS. La variazione dello slittamento ruote è la quantità di slittamento al di sopra della soglia massima impostata. Le regolazioni dell'altezza che limitano il carico vengono calcolate moltiplicando la variazione dello slittamento ruote per la sensibilità.

(Per ulteriori informazioni, consultare Limitazione del carico)

Edit Load Limiting Sensitivity

Engine Speed **35**

Engine Load **25**

Wheel Slip **20**

Return

PC27071—UN—01MAY19

- A—Pulsante Diminuisci
 B—Pulsante Aumenta
 C—Regime motore
 D—Carico motore
 E—Slittamento ruote

Le impostazioni della sensibilità di limitazione del carico vengono utilizzate per sollevare la lama del raschiatore quando le soglie vengono superate, per evitare che il trattore vada in stallo o si sovraccarichi, o che si verifichi uno slittamento eccessivo delle ruote.

Aumentare i valori della limitazione del carico quando:

- Le condizioni del terreno potrebbero provocare il blocco della macchina o del raschiatore.
- L'operatore ha un'esperienza limitata nell'impiego di iGrade™.

Per regolare un'impostazione della sensibilità di limitazione del carico, selezionare i pulsanti Diminuisci (A) o Aumenta (B) della relativa soglia della sensibilità di limitazione del carico (C–E).

RW00482,00008BA-39-18JUN19

Taglio massimo

Selezionare il tasto iGrade™ > Tab Impostazione > Pulsante Modifica taglio massimo.

Taglio massimo consente all'operatore di impostare la profondità massima del bordo di taglio del raschiatore durante il taglio. Taglio massimo necessita di ricevitori StarFire™ con RTK (cinematico in tempo reale) installati sulla macchina e sull'attrezzo. La Centralina Applicazioni controlla l'elevazione dei ricevitori della macchina e del raschiatore per limitare la profondità massima del bordo di taglio.

Dopo avere impostato il taglio massimo, regolare la sensibilità comando elevazione per modificare la velocità con cui la Centralina Applicazioni ordina al sistema idraulico di sollevare o abbassare il raschiatore.

(Per ulteriori informazioni, consultare Modifica sensibilità dei comandi)

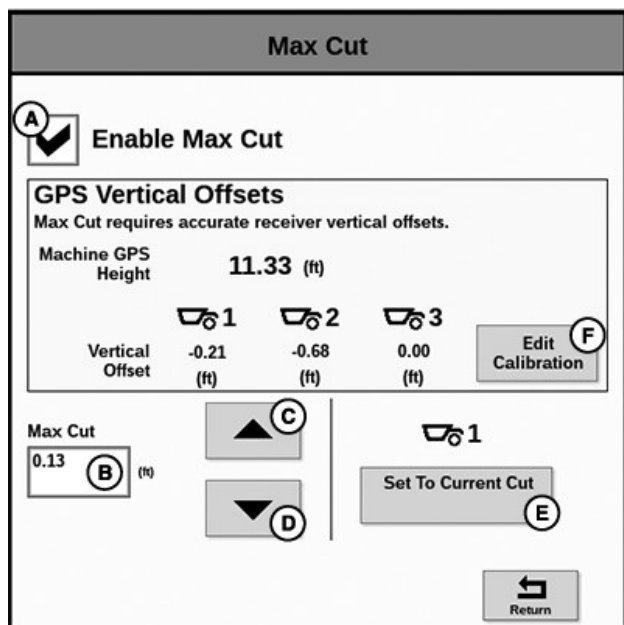
L'impostazione del taglio massimo viene applicata ai raschiatori 1-3.

posizionamento globale (GPS) di ciascun raschiatore.

Sfalsamenti verticali GPS

La calibrazione dello sfalsamento verticale GPS determina la differenza di altezza tra il ricevitore GPS della macchina e il ricevitore GPS di ciascun attrezzo. Eseguire la calibrazione su una superficie piana e orizzontale. Ricalibrare gli sfalsamenti verticali GPS se il peso o la pressione pneumatici della macchina cambiano.

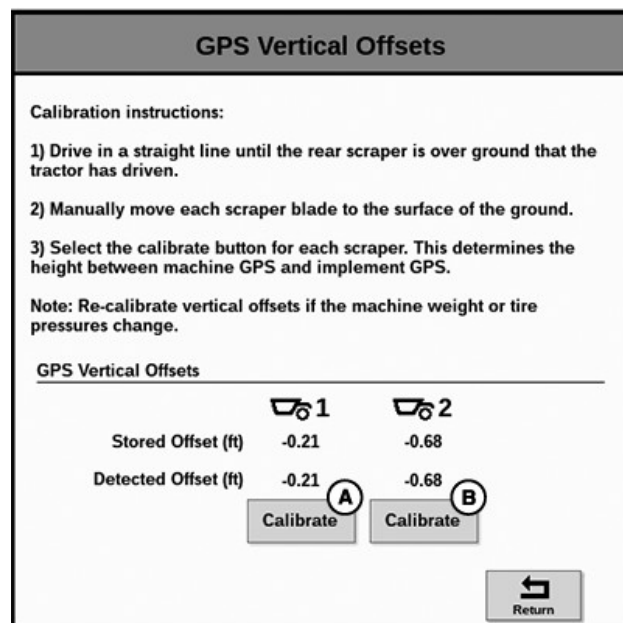
1. Guidare in linea retta fino a quando il raschiatore posteriore non si trova sopra il terreno percorso dal trattore.
2. Spostare manualmente ciascuna lama del raschiatore sulla superficie del terreno.



PC27121—UN—10MAY19

- A—Casella di spunta Abilita Taglio massimo
B—Casella di testo Taglio massimo
C—Pulsante Aumenta
D—Pulsante Diminuisci
E—Pulsante Imposta su taglio attuale
F—Pulsante Modifica calibrazione

1. Per abilitare il taglio massimo, selezionare la casella di spunta (A).
2. Impostare il taglio massimo in uno dei seguenti modi:
 - Immettere un taglio massimo nella casella di testo (B).
 - Selezionare il pulsante Aumenta (C) o Diminuisci (D).
 - Selezionare il pulsante Imposta su taglio attuale (E).
3. Selezionare il pulsante Modifica calibrazione (F) e calibrare gli sfalsamenti verticali del sistema di



PC27122—UN—10MAY19

- A—Pulsante Calibra (raschiatore 1)
B—Pulsante Calibra (raschiatore 2)

3. Selezionare il pulsante Calibra (A e B) di ciascun raschiatore.

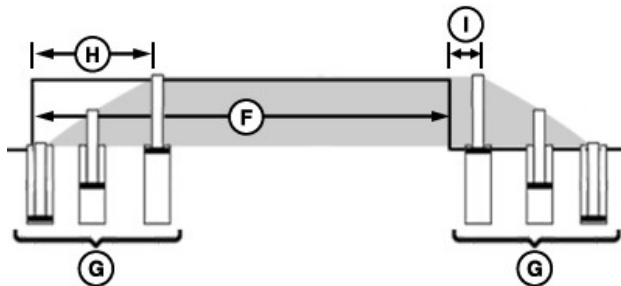
RW00482,00008C2-39-24JUN19

Impostazione - Distance Trip

Sfalsamenti attrezzatura

Selezionare il tasto Distance Trip, la scheda Impostazione e quindi il pulsante Modifica attrezzatura.

PC27073—UN—02MAY19



PC27074—UN—02MAY19

- A—Menu a discesa Tipo di attrezzatura
- B—Casella di testo Sfalsamento connessione GPS
- C—Casella di testo Punto di lavoro
- D—Casella di testo Ritardo attivazione attuatore
- E—Casella di testo Ritardo disattivazione attuatore
- F—Durata totale percorso di 10 secondi
- G—Pistone idraulico
- H—Ritardo attivazione attuatore 3 secondi
- I—Ritardo disattivazione attuatore 0,75 secondi
- J—Pulsante Modifica

1. Selezionare il tipo di attrezzatura dal menu a discesa (A).
2. Immettere lo sfalsamento della connessione del sistema di posizionamento globale (GPS) nella casella di testo Sfalsamento connessione GPS (B).
3. Immettere la distanza in linea dal punto di collegamento al punto di lavoro dell'attrezzo nella casella di testo Punto di lavoro (C).
4. Per tenere conto del ritardo meccanico, inserire i tempi di ritardo di attivazione dell'attuatore e il ritardo di disattivazione dell'attuatore nelle caselle di testo del ritardo dell'attuatore (D ed E).

Esempio: La durata totale del percorso è di 10

secondi (F). Il pistone idraulico (G) impiega 3 secondi (H) per raggiungere la corsa completa ed essere considerato attivo, e 0,75 secondi (I) per retrarsi al di sotto della soglia di attivazione. Immettere 3,0 secondi per il tempo di ritardo di attivazione dell'attuatore e 0,75 secondi per il tempo di ritardo di disattivazione dell'attuatore.

5. Selezionare il pulsante Modifica (J).

PC26067—UN—15NOV18

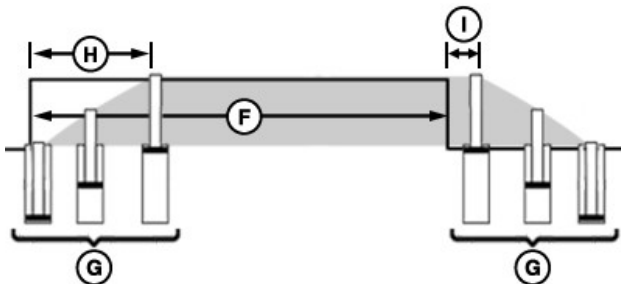
- A—Casella di testo Sfalsamento laterale
- B—Casella di testo Sfalsamento altezza

6. Immettere lo sfalsamento laterale GPS nella casella di testo Sfalsamento laterale (A).
7. Immettere l'altezza GPS nella casella di testo Altezza (B).

Sfalsamenti attrezzatura con GPS attrezzo

Selezionare il tasto Distance Trip, la scheda Impostazione e quindi il pulsante Modifica attrezzatura.

PC28570—UN—19NOV21



PC27074—UN—02MAY19

- A—Menu a discesa Tipo di attrezzatura
- B—Casella di immissione larghezza attrezzatura
- C—Pulsante Cambia larghezza attrezzo/sfalsamento laterale
- D—Casella di testo Ritardo attivazione attuatore
- E—Casella di testo Ritardo disattivazione attuatore
- F—Durata totale percorso di 10 secondi
- G—Pistone idraulico
- H—Ritardo attivazione attuatore 3 secondi
- I—Ritardo disattivazione attuatore 0,75 secondi
- J—Pulsante Modifica

1. Selezionare il tipo di attrezzo dal menu a discesa Tipo attrezzo (A).
2. Immettere la larghezza dell'attrezzo nella casella di testo Larghezza attrezzo (B).
3. Selezionare il pulsante Modifica larghezza attrezzo/sfalsamento laterale (C) e immettere l'ingresso sfalsamento laterale.
4. Per tenere conto del ritardo meccanico, inserire i tempi di ritardo di attivazione dell'attuatore e il ritardo di disattivazione dell'attuatore nelle caselle di testo del ritardo dell'attuatore (D ed E).

Esempio: La durata totale del percorso è di 10 secondi (F). Il pistone idraulico (G) impiega 3 secondi (H) per raggiungere la corsa completa ed essere considerato attivo, e 0,75 secondi (I) per retrarsi al di sotto della soglia di attivazione. Immettere 3,0 secondi per il tempo di ritardo di attivazione

dell'attuatore e 0,75 secondi per il tempo di ritardo di disattivazione dell'attuatore.

5. Selezionare il pulsante Modifica (J).

PC28569—UN—19NOV21

- A—Casella di testo Sfalsamento laterale
- B—Casella di testo Sfalsamento in linea
- C—Casella di testo Sfalsamento altezza

6. Immettere lo sfalsamento laterale GPS nella casella di testo (A).
7. Immettere lo sfalsamento in linea GPS nella casella Sfalsamento in linea (B).
8. Immettere l'altezza GPS nella casella di testo Altezza (C).

PC28568—UN—19NOV21

- A—Casella di testo Sfalsamento laterale
- B—Pulsante Cambia larghezza attrezzo/sfalsamento laterale

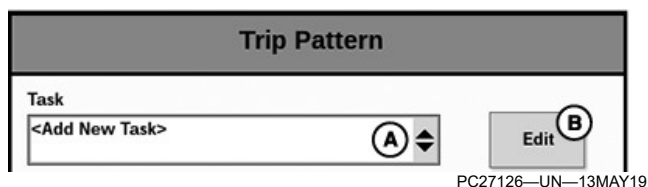
La pagina Sfalsamenti GPS attrezzo consente di impostare uno sfalsamento laterale oltre la larghezza dell'attrezzo. Selezionando il pulsante di immissione Modifica larghezza attrezzo/sfalsamento laterale (B) si visualizza la casella di testo Sfalsamento laterale (A).

RW00482,00009CE-39-13DEC21

Schema percorso

Selezionare il tasto Distance Trip, la scheda Impostazione e quindi il pulsante Modifica schema di percorso.

Per immettere una nuova operazione:

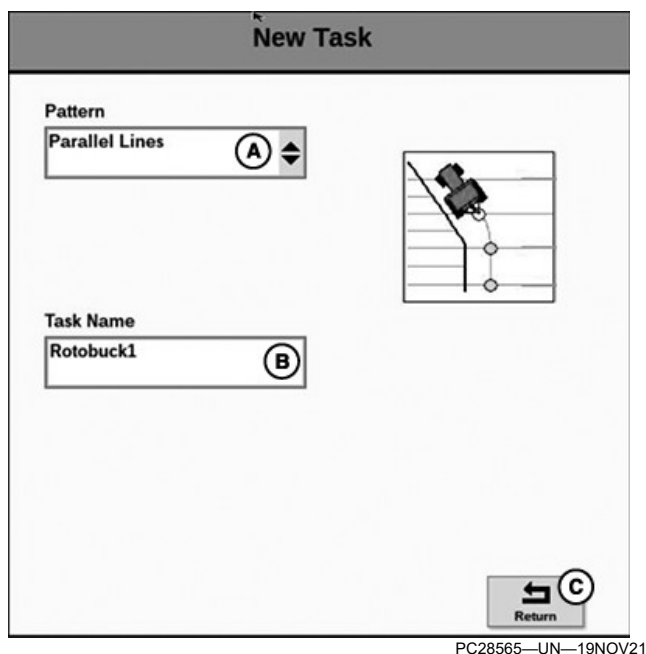


A—Menu a discesa Operazione

B—Pulsante Modifica

1. Selezionare Aggiungi nuova operazione dal menu a discesa Operazione (A).
2. Selezionare il pulsante Modifica (B).
3. Completare i punti elencati per un tipo di schema.
(Per ulteriori informazioni sui tipi di schema, consultare Panoramica del sistema — Distance Trip)

Linee parallele

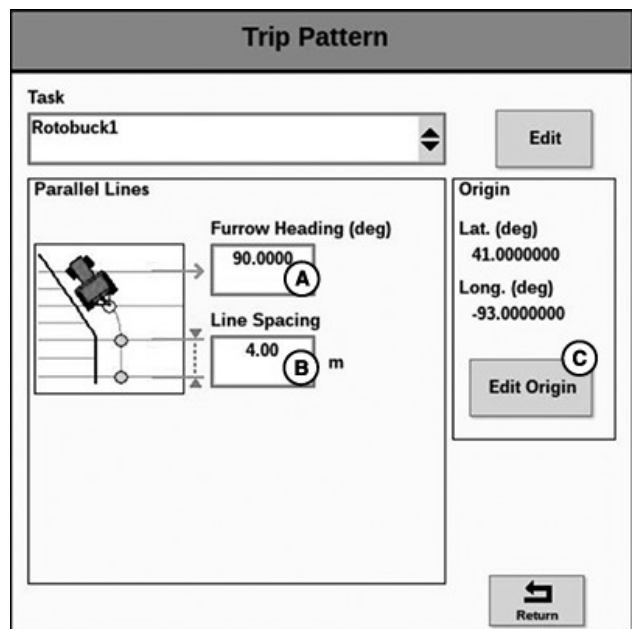


A—Menu a discesa Schema

B—Casella di testo Nome operazione

C—Pulsante Indietro

1. Selezionare Linee parallele dal menu a discesa Schema (A).
2. Immettere un nome operazione nella casella di testo Nome Operazione (B).
3. Selezionare il pulsante Indietro (C).



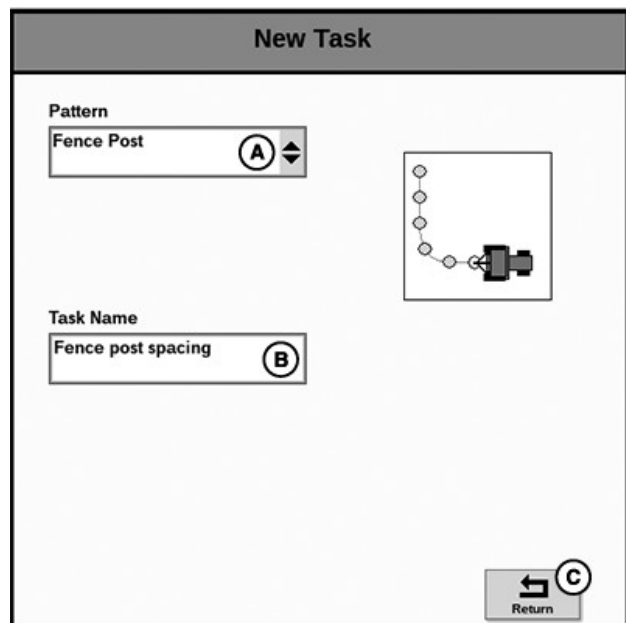
A—Casella di testo Direzione solco

B—Casella di testo Distanza tra le linee

C—Pulsante Modifica origine

4. Immettere la direzione del solco nella casella di testo Direzione solco (A).
5. Immettere la distanza tra le linee nella casella di testo Distanza linea (B).
6. Selezionare il pulsante Modifica origine (C) e impostare il punto di origine.
(Per ulteriori informazioni, consultare Punto di origine)

Recinzione



A—Menu a discesa Schema

B—Casella di testo Nome operazione

C—Pulsante Indietro

1. Selezionare Recinzione dal menu a discesa Schema (A).
2. Immettere un nome operazione nella casella di testo Nome Operazione (B).
3. Selezionare il pulsante Indietro (C).

PC27130—UN—13MAY19

A—Casella di testo Spaziatura recinzione

4. Immettere la spaziatura della recinzione nella casella di testo Spaziatura della recinzione (A).

Schema di appezzamenti

PC27131—UN—13MAY19

- A—Menu a discesa Schema
B—Casella di testo Nome operazione
C—Pulsante Indietro

1. Selezionare Schema grafico dal menu a discesa Schema (A).
2. Immettere un nome operazione nella casella di testo Nome Operazione (B).
3. Selezionare il pulsante Indietro (C).

PC27132—UN—13MAY19

- A—Casella di testo Lunghezza appezzamento
B—Casella di testo Spaticampo dell'appezzamento
C—Casella di testo Spaticampo del segmento
D—Casella di testo Direzione passata
E—Casella di testo Appezzamenti per ogni segmento
F—Casella di testo Appezzamenti per ogni passata
G—Menu a discesa Inizio passata
H—Pulsante Modifica origine

4. Immettere la lunghezza degli appezzamenti nella casella di testo Lunghezza appezzamenti (A).
5. Immettere lo spaticampo dell'appezzamento nella casella di testo Spaticampo appezzamento (B).
6. Immettere lo spaticampo del segmento nella casella di testo Spaticampo del segmento (C).
7. Immettere la direzione della passata nella casella di testo Direzione passata (D).
8. Immettere il numero di appezzamenti per segmento nella casella di testo Appezzamenti per segmento (E).
9. Immettere il numero di appezzamenti per ogni passata nella casella di testo Appezzamenti per passata (F).
10. Selezionare metà segmento o segmento completo dal menu a discesa Stato della passata (G).
11. Selezionare il pulsante Modifica origine (H) e impostare il punto di origine.

(Per ulteriori informazioni, consultare Punto di origine)

Griglia — 90 gradi

PC27136—UN—13MAY19

- A—Menu a discesa Schema
B—Menu a discesa Layout griglia
C—Casella di testo Nome operazione
D—Pulsante Indietro

1. Selezionare Griglia dal menu a discesa Schema (A).
2. Selezionare 90 gradi dal menu a discesa Layout griglia (B).
3. Immettere un nome operazione nella casella di testo Nome Operazione (C).
4. Selezionare il pulsante Indietro (D).

PC27137—UN—13MAY19

- A—Casella di testo Direzione passata
B—Casella di testo Distanza di semina
C—Casella di testo Larghezza passata

D—Pulsante Modifica origine

5. Immettere la direzione della passata nella casella di testo Direzione passata (A).
6. Immettere la distanza di semina nella casella di testo Distanza di semina (B).
7. Immettere la larghezza passata nella casella di testo Larghezza passata (C).
8. Selezionare il pulsante Modifica origine (D) e impostare il punto di origine.
(Per ulteriori informazioni, consultare Punto di origine)

Griglia — Triangoli equilateri

PC27138—UN—13MAY19

- A—Menu a discesa Schema
B—Menu a discesa Layout griglia
C—Casella di testo Nome operazione
D—Pulsante Indietro

1. Selezionare Griglia dal menu a discesa Schema (A).
2. Seleziona Triangoli equilateri dal menu a discesa Layout griglia (B).
3. Immettere un nome operazione nella casella di testo Nome Operazione (C).
4. Selezionare il pulsante Indietro (D).

Trip Pattern

Task
Grid

Grid | Equilateral Triangles

Guidance Track Heading (deg) 0.0000

Plant Spacing 3.28 ft

Track Spacing 3.28 ft

Origin
Lat. (deg) 0.0000000
Long. (deg) 0.0000000

Edit

Edit Origin

Return

Note: Set Guidance Track Heading to match Guidance settings.

PC27139—UN—13MAY19

A—Casella di testo Direzione passata
B—Casella di testo Distanza di semina
C—Pulsante Modifica origine

- Immettere la direzione della passata nella casella di testo Direzione passata (A).
- Immettere la distanza di semina nella casella di testo Distanza di semina (B).
- Selezionare il pulsante Modifica origine (C) e impostare il punto di origine.

(Per ulteriori informazioni, consultare Punto di origine)

Griglia — Angoli integrati

New Task

Pattern
Grid

Grid Layout
Integrated Angles

Task Name
Grid

Return

PC27140—UN—13MAY19

A—Menu a discesa Schema
B—Menu a discesa Layout griglia

C—Casella di testo Nome operazione
D—Pulsante Indietro

- Selezionare Griglia dal menu a discesa Schema (A).
- Selezionare Angoli integrati dal menu a discesa Layout griglia (B).
- Immettere un nome operazione nella casella di testo Nome Operazione (C).
- Selezionare il pulsante Indietro (D).

Trip Pattern

Task
Grid

Grid | Integrated Angle

Guidance Track Heading (deg) 0.0000

Plant Spacing 3.28 ft

Plant Angle (deg) 10.0000

Track Spacing 3.28 ft

Origin
Lat. (deg) 0.0000000
Long. (deg) 0.0000000

Edit

Edit Origin

Return

Note: Set Guidance Track Heading to match Guidance settings.

PC27141—UN—13MAY19

A—Casella di testo Direzione passata
B—Casella di testo Distanza di semina
C—Casella di testo Angolo di semina
D—Casella di testo Larghezza passata
E—Pulsante Modifica origine

- Immettere la direzione della passata nella casella di testo Direzione passata (A).
- Immettere la distanza di semina nella casella di testo Distanza di semina (B).
- Immettere l'angolo di semina nella casella di testo angolo di semina (C).
- Immettere la larghezza passata nella casella di testo Larghezza passata (D).
- Selezionare il pulsante Modifica origine (E) e impostare il punto di origine.

(Per ulteriori informazioni, consultare Punto di origine)

Griglia — Filari alterni

PC27142—UN—13MAY19

- A—Menu a discesa Schema
B—Menu a discesa Layout griglia
C—Casella di testo Nome operazione
D—Pulsante Indietro

1. Selezionare Griglia dal menu a discesa Schema (A).
2. Selezionare Filari alterni dal menu a discesa Layout griglia (B).
3. Immettere un nome operazione nella casella di testo Nome Operazione (C).
4. Selezionare il pulsante Indietro (D).

PC27143—UN—13MAY19

- A—Casella di testo Direzione passata
B—Casella di testo Distanza di semina
C—Casella di testo Larghezza passata
D—Pulsante Modifica origine

5. Immettere la direzione della passata nella casella di testo Direzione passata (A).
6. Immettere la distanza di semina nella casella di testo Distanza di semina (B).
7. Immettere la larghezza passata nella casella di testo Larghezza passata (C).
8. Selezionare il pulsante Modifica origine (D) e impostare il punto di origine.
(Per ulteriori informazioni, consultare Punto di origine)

Modifica origine

Il punto di origine rappresenta una posizione del percorso usata per individuare tutti gli altri percorsi all'interno dello schema definito. È fondamentale localizzarlo con precisione. Il punto di origine utilizza gli sfalsamenti GPS della macchina e gli sfalsamenti dell'attrezzatura. Prima di impostare il punto di origine, accertarsi che entrambi gli sfalsamenti siano stati immessi correttamente. A seconda della configurazione, impostare le linee di guida sul display facendole corrispondere al punto di origine e alla direzione di marcia.

PC28567—UN—19NOV21

- A—Casella di testo Latitudine di origine
B—Casella di testo Longitudine di origine
C—Pulsante di sincronizzazione avanti
D—Pulsante di sincronizzazione indietro
E—Totale spostamento origine
F—Spostare punto di origine a sinistra
G—Spostare punto di origine a destra
H—Pulsante Imposta alla posizione attuale

Se il punto di origine esatto è conosciuto:

1. Immettere la latitudine di origine nella casella di testo Latitudine di origine (A).

- Immettere la longitudine di origine nella casella di testo Longitudine di origine (B).

Se il punto di origine esatto è sconosciuto:

- Posizionare la macchina nel senso della posizione del prossimo percorso con l'attrezzo direttamente al punto di origine.
- Selezionare il pulsante Imposta alla posizione attuale (H).
- Documentare la longitudine e la latitudine del punto di origine.

Il pulsante di sincronizzazione in avanti (C) e il pulsante di sincronizzazione indietro (D) sono collegati all'orientamento della macchina entro lo schema. Gli interruttori si disattivano quando l'orientamento della macchina supera di 45 ° l'orientamento dello schema. Ad ogni pressione dell'interruttore l'origine viene spostata di 2,5 cm (1 in). Lo spostamento origine totale (E) visualizza la quantità totale di spostamento.

Il pulsante Sposta punto di origine a sinistra (F) e il pulsante sposta punto di origine a destra (G) spostano il punto di origine verso il bordo sinistro o destro della larghezza dell'attrezzo.

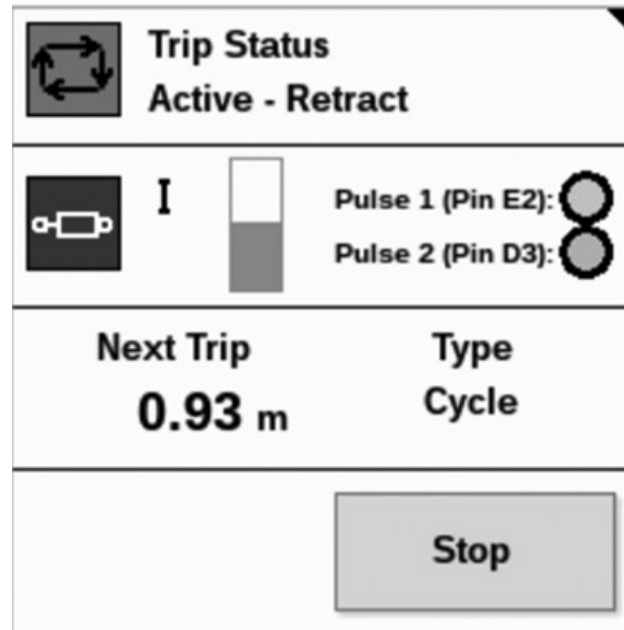
RW00482,0000AA4-39-14DEC21

Comando percorso

Selezionare il tasto Distance Trip, la scheda Impostazione e quindi il pulsante Modifica comando di percorso

Comando percorso definisce il metodo che controlla in quale momento si attiva un'azione. Esistono cinque tipi di comando percorso:

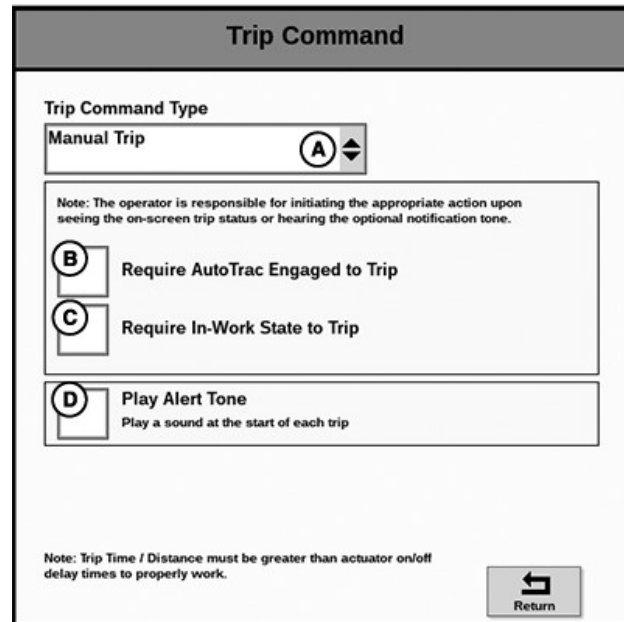
- Percorso manuale:** tramite uno stato visualizzato sullo schermo o un segnale acustico di avviso opzionale, avvisa l'operatore del momento in cui eseguire il comando percorso.
- Valvola:** utilizza comandi della portata del distributore idraulico.
- Porta seriale:** utilizza la comunicazione seriale.
- Impulso** utilizza un comando lato basso.
- Il sollevatore posteriore** utilizza messaggi ISO CAN.



PC28562—UN—19NOV21

Quando vengono selezionati la valvola e l'impulso, lo stato di LSD e del distributore idraulico viene unito in un unico telaio.

Percorso manuale



PC27146—UN—14MAY19

- A—Menu a discesa Tipo di comando percorso
- B—Spunta Richiedi AutoTrac™ abilitato al percorso
- C—Spunta Richiedi registrazione operazioni per il percorso
- D—Spunta Riproduci segnale acustico di avviso

- Selezionare Ciclo manuale dal menu a discesa Tipo comando percorso (A).
- Per richiedere che AutoTrac™ sia inserito per abilitare i comandi del percorso, selezionare la spunta Richiedi AutoTrac™ abilitato al percorso (B).

AutoTrac è un marchio commerciale Deere & Company

3. Per richiedere uno stato di registrazione operazioni attivo per abilitare i comandi del percorso, selezionare la spunta Richiedi registrazione operazioni per il percorso (C).
4. Per avvisare l'operatore con un segnale acustico all'inizio di ciascun ciclo, selezionare la spunta Riproduci segnale acustico di avviso (D).

Valvola

PC27147—UN—14MAY19

- A—Menu a discesa Tipo di comando percorso
 B—Casella di testo Alla distanza o Al tempo
 C—Spunta Usa distanza per gli eventi
 D—Menu a discesa Valvola
 E—Menu a discesa Interfaccia
 F—Spunta Richiedi AutoTrac™ abilitato al percorso
 G—Spunta Richiedi registrazione operazioni per il percorso
 H—Spunta Riproduci segnale acustico di avviso

1. Selezionare la valvola dal menu a discesa Tipo comando percorso (A).

NOTA: La casella di testo (B) visualizza Alla distanza oppure Al tempo a seconda che la spunta Usa distanza per gli eventi (C) sia selezionata o meno.

2. Per usare la distanza per gli eventi, selezionare la spunta Usa distanza per eventi (C). Per usare il tempo per gli eventi, deselezionare la spunta Usa distanza per eventi.

NOTA: Quando attivata, la valvola si estende o si ritrae durante il tempo selezionato, quindi si ritrae per 1,5 volte il tempo di attivazione o sul valore della distanza. Ad esempio, se il tempo di attivazione è impostato per 2 secondi, la valvola si estende per 2 secondi, quindi si ritrae per 3 secondi.

3. Immettere il tempo o la distanza nella casella di testo Alla distanza o Al tempo (B).

4. Selezionare una valvola dal menu a discesa Valvola (D).
5. Selezionare un'interfaccia dal menu a discesa Interfaccia (E).

- Distributore idraulico esterno e relativo interruttore
 - Compatibile con non John Deere, serie 60 e precedenti, 5XXX, 6X00, 6X10, 6X30, 7X00, 7X10, 7X20 e trattori a telaio stretto 7x30.
- Vecchi modelli John Deere
 - Compatibile con i trattori 8X00, 8X10, 8X20, 9X00, 9X10 e 9X20.
 - Usa solo il distributore idraulico 1 o 3.
 - Richiede il cablaggio della Centralina Applicazioni UCC2 collegato al connettore opzionale sulla parte posteriore della cabina del trattore.
- Distributore idraulico proprietario John Deere
 - Compatibile con i trattori 7X30, 8X30, U8, 9X30, 6R Final Tier 4 (FT4), 7R, 8R, 8RT, 8RX, 9R, 9RT, e 9RX.
 - È possibile usare qualsiasi distributore idraulico.
 - Non collegare il cablaggio della Centralina Applicazioni UCC2 al connettore opzionale sulla parte posteriore della cabina del trattore.
 - Se un distributore idraulico è mappato a un joystick, non può essere controllato tramite il comando Prop JD.

• DISTRIBUTORE IDRAULICO ISO

- Compatibile con i trattori 6R, 6M (se dotato di distributori idraulici elettronici opzionali), 7R, 8R, 8RT, 8RX, 9R, 9RT e 9RX.
 - È possibile usare qualsiasi distributore idraulico.
 - Non collegare il cablaggio della Centralina Applicazioni UCC2 al connettore opzionale sulla parte posteriore della cabina del trattore.
6. Immettere il tempo o la distanza nella casella di testo Alla distanza o Al tempo (B).
 7. Per che richiedere AutoTrac™ sia inserito per abilitare i comandi del percorso, selezionare la spunta Richiedi AutoTrac™ abilitato al percorso (F).
 8. Per richiedere che la registrazione operazioni sia attiva per abilitare i comandi del percorso, selezionare la spunta Richiedi registrazione operazioni per il percorso (G).
 9. Per avvisare l'operatore con un segnale acustico all'inizio di ciascun ciclo, selezionare la casella di controllo Riproduci segnale acustico di avviso (H).

Porta seriale

Trip Command

Trip Command Type

Serial Port ☐ Use Distance for Events ☐ C

On Time sec

Note: When triggered, "Trip Start" is sent, then after Trip Time "Trip Retract" is sent, and after 1.5 times Trip Time, "Trip End" is sent on the serial port.

Serial Port Assignment

Serial Port 1

☐ F Require AutoTrac Engaged to Trip

☐ G Require In-Work State to Trip

☐ H Play Alert Tone

Play a sound at the start of each trip

Note: Trip Time / Distance must be greater than actuator on/off delay times to properly work.

PC27148—UN—14MAY19

- A—Menu a discesa Tipo di comando percorso
 B—Casella di testo Alla distanza o Al tempo
 C—Spunta Usa distanza per gli eventi
 D—Menu a discesa Assegnazione porta seriale
 E—Pulsante Impostazione porta seriale
 F—Spunta Richiedi AutoTrac™ abilitato al percorso
 G—Spunta Richiedi registrazione operazioni per il percorso
 H—Spunta Riproduci segnale acustico di avviso

1. Selezionare Porta seriale dal menu A discesa Tipo comando percorso (A).

NOTA: La casella di testo (B) visualizza Alla distanza oppure Al tempo a seconda che la spunta Usa distanza per gli eventi (C) sia selezionata o meno.

2. Per usare la distanza per gli eventi, selezionare la spunta Usa distanza per eventi (C). Per usare il tempo per gli eventi, deselectare la spunta Usa distanza per eventi.

NOTA: Quando attivata, la valvola si estende o si ritrae durante il tempo selezionato, quindi si ritrae per 1,5 volte il tempo di attivazione o sul valore della distanza. Ad esempio, se il tempo di attivazione è impostato per 2 secondi, la valvola si estende per 2 secondi, quindi si ritrae per 3 secondi.

3. Immettere il tempo o la distanza nella casella di testo Alla distanza o Al tempo (B).
4. Selezionare una porta seriale dal menu a discesa Assegnazione porta seriale (D).
5. Selezionare il pulsante Imposta porta seriale (E) e impostare la porta seriale.
 (Per ulteriori informazioni, consultare Porte seriali)
6. Per che richiedere AutoTrac™ sia inserito per abilitare i comandi del percorso, selezionare la spunta Richiedi AutoTrac™ abilitato al percorso (F).

7. Per richiedere che la registrazione operazioni sia attiva per abilitare i comandi del percorso, selezionare la spunta Richiedi registrazione operazioni per il percorso (G).
8. Per avvisare l'operatore con un segnale acustico all'inizio di ciascun ciclo, selezionare la casella di controllo Riproduci segnale acustico di avviso (H).

Impulso

Trip Command

Trip Command Type

Pulse ☒ Use Distance for Events ☒ C

On Distance (ft)

When triggered, Low Side Driver 2 (E2) will be activated for the Trip Distance then Low Side Driver 3 (D3) will be activated for 1.5 times the Trip Distance.

☐ D Require AutoTrac Engaged to Trip

☐ E Require In-Work State to Trip

☐ F Play Alert Tone

Play a sound at the start of each trip

Note: Trip Time / Distance must be greater than actuator on/off delay times to properly work.

PC27149—UN—14MAY19

- A—Menu a discesa Tipo di comando percorso
 B—Casella di testo Alla distanza o Al tempo
 C—Spunta Usa distanza per gli eventi
 D—Spunta Richiedi AutoTrac™ abilitato al percorso
 E—Spunta Richiedi registrazione operazioni per il percorso
 F—Spunta Riproduci segnale acustico di avviso

1. Selezionare impulsi dal menu a discesa Tipo comando percorso (A).

NOTA: La casella di testo (B) visualizza Alla distanza oppure Al tempo a seconda che la spunta Usa distanza per gli eventi (C) sia selezionata o meno.

2. Per usare la distanza per gli eventi, selezionare la spunta Usa distanza per eventi (C). Per usare il tempo per gli eventi, deselectare la spunta Usa distanza per eventi.

NOTA: Quando attivata, la valvola si estende o si ritrae durante il tempo selezionato, quindi si ritrae per 1,5 volte il tempo di attivazione o sul valore della distanza. Ad esempio, se il tempo di attivazione è impostato per 2 secondi, la valvola si estende per 2 secondi, quindi si ritrae per 3 secondi.

3. Immettere il tempo o la distanza nella casella di testo Alla distanza o Al tempo (B).
4. Per richiedere che AutoTrac™ sia inserito per

abilitare i comandi del percorso, selezionare la spunta Richiedi AutoTrac™ abilitato al percorso (D).

- Per richiedere che la registrazione operazioni sia attiva per abilitare i comandi del percorso, selezionare la spunta Richiedi registrazione operazioni per il percorso (E).
- Per avvisare l'operatore con un segnale acustico all'inizio di ciascun ciclo, selezionare la casella di controllo Riproduci segnale acustico di avviso (F).

Sollevatore posteriore

Trip Command

Trip Command Type
Rear Hitch (A)

Use Distance for Events (C)

On Position (D) 50.0 Set to Current Position (E)

Off Position (F) 95.0 Set to Current Position (G)

On Time (B) 1.00 sec

Require AutoTrac Engaged to Trip (H)

Require In-Work State to Trip (I)

Play Alert Tone (J)
Play a sound at the start of each trip

Note: Trip Time / Distance must be greater than actuator on/off delay times to properly work.

Return

- PC28325—UN—23NOV20
- A—Menu a discesa Tipo di comando percorso
 - B—Casella di testo Alla distanza o Al tempo
 - C—Spunta Usa distanza per gli eventi
 - D—Casella di testo posizione On
 - E—Impostata su pulsante Posizione attuale
 - F—Casella di testo impostata su posizione Off
 - G—Impostata su pulsante Posizione attuale
 - H—Spunta Richiedi AutoTrac™ abilitato al percorso
 - I—Spunta Richiedi registrazione operazioni per il percorso
 - J—Spunta Riproduci segnale acustico di avviso

- Selezionare Sollevatore posteriore dal menu a discesa Tipo comando percorso (A).

NOTA: La casella di testo (B) visualizza Alla distanza oppure Al tempo a seconda che la spunta Usa distanza per gli eventi (C) sia selezionata o meno.

- Per usare la distanza per gli eventi, selezionare la spunta Usa distanza per eventi (C). Per usare il tempo per gli eventi, deselezionare la spunta Usa distanza per eventi.

NOTA: Quando attivata, la valvola si estende o si ritrae durante il tempo selezionato, quindi si ritrae per 1,5 volte il tempo di attivazione o sul valore della distanza. Ad esempio, se il tempo di attivazione è impostato per 2 secondi, la valvola si estende per 2 secondi, quindi si ritrae per 3 secondi.

- Immettere il tempo o la distanza nella casella di testo Alla distanza o Al tempo (B).

NOTA: la posizione di attivazione e disattivazione del sollevatore viene visualizzata come percentuale. Il 100% corrisponde al sollevamento completo e lo 0% all'abbassamento completo.

- Immettere la posizione On nella casella di testo Posizione On (D) o spostare manualmente il sollevatore posteriore, quindi selezionare il pulsante Imposta alla posizione attuale (E).
- Immettere la posizione Off nella casella di testo Posizione Off (F) o spostare manualmente il sollevatore posteriore e quindi selezionare il pulsante Imposta alla posizione attuale (G).
- Per richiedere che AutoTrac™ sia inserito per abilitare i comandi del percorso, selezionare la spunta Richiedi AutoTrac™ abilitato al percorso (H).
- Per richiedere che la registrazione operazioni sia attiva per abilitare i comandi del percorso, selezionare la spunta Richiedi registrazione operazioni per il percorso (I).
- Per avvisare l'operatore con un segnale acustico all'inizio di ciascun ciclo, selezionare la casella di controllo Riproduci segnale acustico di avviso (J).

RW00482,0000A98-39-14DEC21

Documentazione percorso

Selezionare il tasto Distance Trip > Scheda Impostazione > Pulsante Modifica Documentazione percorso.

PC27917—UN—16APR20

- A—Spunta Abilita documentazione Distance Trip
 B—Casella di testo Numero filari
 C—Casella di testo Interfilare

Quando abilitata, gli eventi del percorso vengono registrati usando il file server. Accertarsi che il file server sia abilitato sul display principale. Se si impiegano display multipli, assicurarsi che il file server sia disabilitato sull'altro display.

NOTA: Quando il nome del campo cambia, la Centralina Applicazioni richiede automaticamente una sincronizzazione del file di trasferimento dati wireless.

(Per ulteriori informazioni, consultare Abilitazione del file server).

La documentazione del percorso carica la posizione del percorso prescelto su un file in modo da poter individuare, ultimata l'operazione, i singoli percorsi. Ciò può risultare particolarmente utile quando si usa Distance trip per creare delle sequenze per prodotti a lungo termine, ad esempio i meleti. I file usano il formato CSV con le seguenti testate:

Cliente, Azienda agricola, Campo, Nome schema, Latitudine, longitudine, Direzione, Data GMT, ora GMT, Tipo di operazione

1. Per abilitare la documentazione di Distance Trip, selezionare la casella di spunta (A).
2. Immettere il numero di filari nella casella di testo (B).
3. Immettere l'interfilare nella casella di testo (C).

RW00482,00009D0-39-12NOV21

Abilitazione del file server

NOTA: se si impiegano display multipli, assicurarsi che il File server sia disattivato sull'altro display.

Display GreenStar™ 3 2630

1. Selezionare il pulsante Menu > Pulsante Display > Tasto Diagnostica.

PC26729—UN—09JAN19

- A—Tab Display multipli
 B—Pulsante Modifica Impostazioni

2. Selezionare la tab Display multipli (A), quindi il pulsante Modifica impostazioni (B).

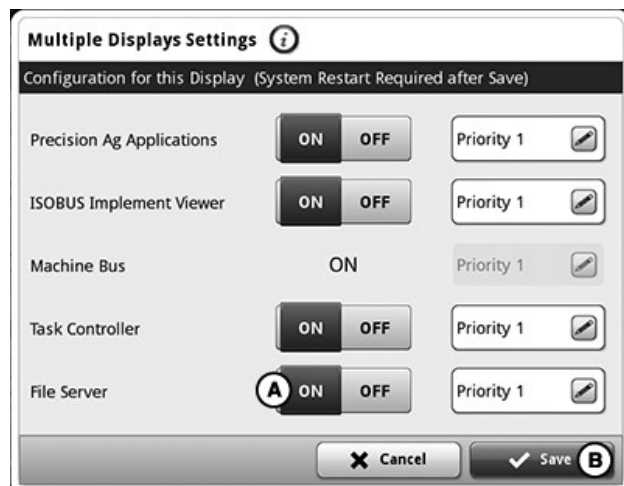
PC26730—UN—09JAN19

- A—Casella di spunta File server
 B—Pulsante Salva impostazioni e riavvia il display

3. Selezionare la casella di spunta File server (A), quindi il pulsante Salva impostazioni e riavvia il display (B).
4. Spegner la macchina, attendere lo spegnimento del display e, quindi, riavviare il sistema.

Display Gen. 4

1. Selezionare il pulsante Menu > Tab Sistema > Applicazione Display e audio > Tab Display multipli > Pulsante Modifica > Pulsante Impostazione avanzata.



PC26731—UN—09JAN19

A—Pulsante attiva/disattiva File server
B—Pulsante Salva

2. Attivare il File server mediante il pulsante (A), quindi selezionare il pulsante Salva (B).
3. Spegner la macchina, attendere lo spegnimento del display e, quindi, riavviare il sistema.

RW00482,00007ED-39-11JUN19

Calibrazione sfalsamenti attrezzatura

Convalidare e regolare gli sfalsamenti dei punti di lavoro dell'attrezzatura. Prima di eseguire la calibrazione, assicurarsi che gli sfalsamenti GPS della macchina siano stati immessi correttamente e che il ricevitore stia usando il segnale RTK.

1. Selezionare il tasto Distance Trip > Scheda Calibrazioni > Pulsante Calibrazione sfalsamenti attrezzatura.
2. Creare una linea di guida rettilinea e innestare AutoTrac™.
3. Quando la macchina e l'attrezzo sono sulla linea di guida, arrestare la macchina.
4. Contrassegnare la posizione dell'attuatore del percorso sul terreno.



PC22285—UN—16MAR16

Pulsante Pagina successiva

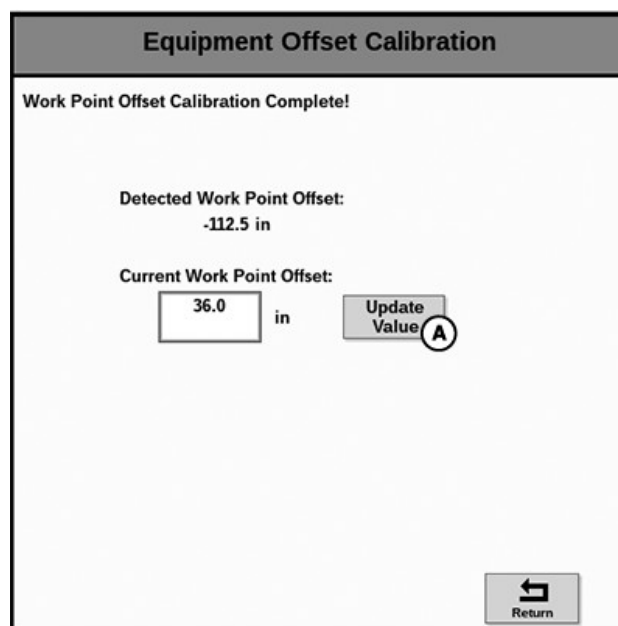
5. Selezionare il pulsante Pagina successiva.
6. Fare avanzare la macchina per ottenere spazio sufficiente per girarla e acquisire la linea di guida prima di raggiungere la posizione contrassegnata.
7. Girare la macchina nella direzione opposta e inserire AutoTrac™ sulla stessa linea di guida.
8. Arrestare la macchina quando il punto di lavoro è allineato alla posizione contrassegnata.



PC22285—UN—16MAR16

Pulsante Pagina successiva

9. Selezionare il pulsante Pagina successiva.



PC27158—UN—14MAY19

A—Pulsante Aggiorna valore

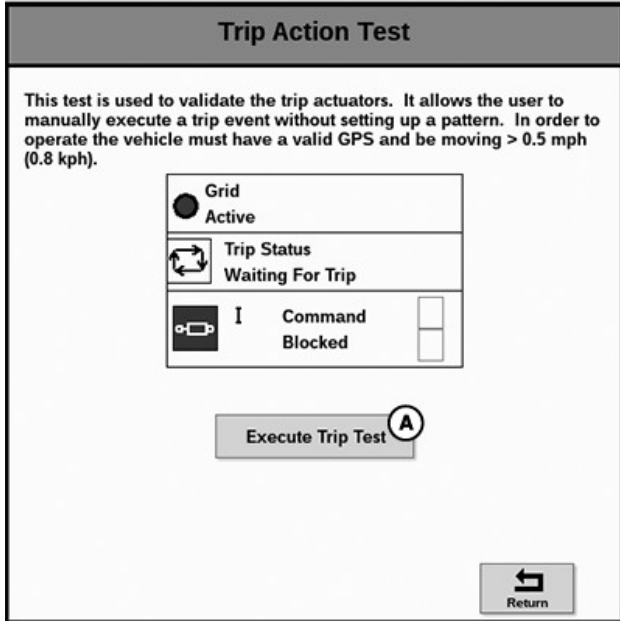
10. Selezionare il pulsante Aggiorna valore (A).

RW00482,00008C6-39-06OCT21

Prova azione percorso

ATTENZIONE: per prevenire infortuni gravi, tenere sgombra l'area intorno alla macchina. La procedura richiede che la macchina proceda in avanti. L'attrezzo si muove durante la prova. Prima di eseguire la prova, leggere e seguire attentamente tutte le avvertenze riportate nella sezione Sicurezza sul Funzionamento sicuro dei sistemi di automazione dell'attrezzatura.

Eseguire manualmente un evento del percorso per convalidare l'attuatore del percorso senza impostare uno schema. Per eseguire una prova di percorso, la macchina richiede un segnale GPS valido e deve muoversi ad una velocità superiore a 0,1 km/h (0.06 mph).



PC27159—UN—14MAY19

A—Pulsante Esegui prova di percorso

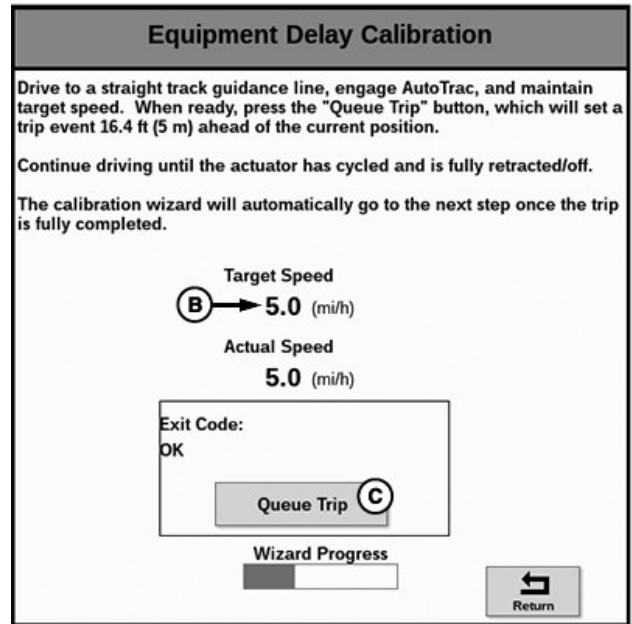
1. Selezionare il tasto Distance Trip > Scheda Calibrazioni > Pulsante Prova azione percorso.
2. Per eseguire un'azione del percorso, selezionare il pulsante Esegui prova di percorso (A).
3. Ripetere la prova secondo necessità.

RW00482,00009D1-39-16APR20

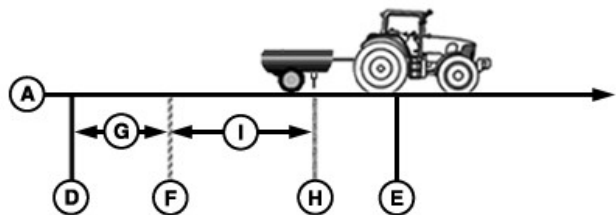
Calibrazione del ritardo attrezzatura

La calibrazione del ritardo dell'attrezzatura richiede una misurazione accurata delle ubicazioni tra due passate adiacenti. I metodi a questo fine sono molteplici, ma due risultano più facili:

- Usare una videocamera e posizionare un nastro lungo il suolo lungo il centro di una linea di guida dritta. Accertarsi che la videocamera abbia una visuale libera del nastro isolante e dell'attuatore mentre la macchina è in movimento.
- Impostare l'attuatore per lasciare i contrassegni sul terreno in base alle operazioni di percorso, quindi spostare la macchina lungo il centro di una linea di guida dritta e misurare i contrassegni di azionamento.



PC27161—UN—16MAY19



PC27162—UN—15MAY19

- A—Linea di guida rettilinea
- B—Velocità target
- C—Pulsante Metti percorso in coda
- D—Avvio evento del percorso
- E—Attuatore completamente retractor
- F—Attuatore esteso in posizione di attivazione
- G—Ritardo meccanico di attivazione
- H—Attuatore in posizione di disattivazione (ma non completamente retractor)
- I—Attuatore in posizione di attivazione o di lavoro

1. Selezionare il tasto Distance Trip > Scheda Calibrazioni > Pulsante Calibrazione del ritardo meccanico.
2. Guidare lungo una linea di guida retta (A) con AutoTrac™ innestato e mantenendo la velocità target (B).
3. Inserire la modalità automatica.
(Per ulteriori informazioni, consultare Inserimento della modalità automatica)
4. Selezionare il pulsante Metti percorso in coda (C). L'evento del percorso inizia (D) 5 m (16.4 ft) più avanti rispetto alla posizione attuale.
5. Continuare ad avanzare in rettilineo fino a quando l'attuatore compie un ciclo e si retractor completamente (E).

Equipment Delay Calibration

Turn the machine around and drive back over the same location, taking care to use the same guidance line and acquire the line completely at target speed before crossing the trip position.

Continue driving until the actuator has cycled and is fully retracted/off.

The calibration wizard will automatically go to the next step once the trip is fully completed.

Target Speed
C → 5.0 (mi/h)

Actual Speed
5.0 (mi/h)

Next Trip	Type
42.5 ft	Cycle

I Command

Blocked

Wizard Progress

PC27164—UN—31MAY19

Equipment Delay Calibration

Measure the dimensions and enter them below to calculate the mechanical delays.

Distance between Actuator On Points
1 0.0 **B** (in)

Distance between Actuator Off Points
2 393.7 **D** (in)

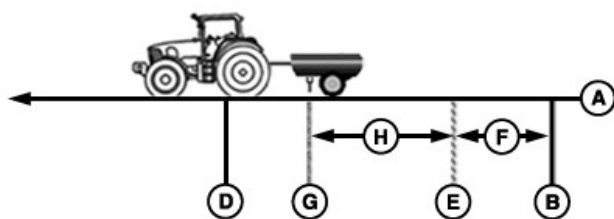
Actuator On Delay		Actuator Off Delay	
Current	1.704 sec	Current	0.319 sec
Estimated	0.000 sec	Estimated	0.000 sec

Update On Delay **E**

Update Off Delay **F**

Wizard Progress

PC27168—UN—16MAY19

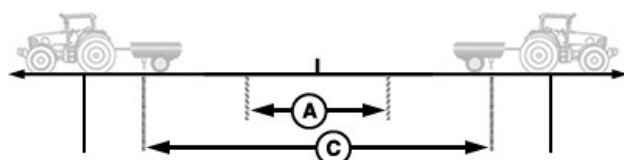


PC27165—UN—16MAY19

- A—Linea di guida rettilinea
- B—Avvio evento del percorso
- C—Velocità target
- D—Attuatore completamente retracts
- E—Attuatore esteso in posizione di attivazione
- F—Ritardo meccanico di attivazione
- G—Attuatore in posizione di disattivazione (ma non completamente retracts)
- H—Attuatore in posizione di attivazione o di lavoro

NOTA: Accertarsi che vi sia spazio sufficiente per acquisire la linea di guida (A) dopo avere girato la macchina in direzione opposta prima di raggiungere l'inizio dell'evento del percorso (B).

6. Girare la macchina in direzione opposta e avanzare lungo la stessa linea di guida rettilinea con AutoTrac™ inserito mantenendo la velocità target (C).
7. Continuare ad avanzare in rettilineo fino a quando l'attuatore compie un ciclo e si retracts completamente (D).



PC27169—UN—16MAY19

- A—Distanza tra i punti di attivazione dell'attuatore
- B—Casella di testo Distanza tra i punti di attivazione dell'attuatore
- C—Distanza tra i punti di disattivazione dell'attuatore
- D—Casella di testo Distanza tra i punti di disattivazione dell'attuatore
- E—Pulsante Aggiorna ritardo di attivazione
- F—Pulsante Aggiorna ritardo di disattivazione

8. Inserire la distanza tra i punti di attivazione dell'attuatore (A) nella casella di testo (B).
9. Inserire la distanza tra i punti di disattivazione dell'attuatore (C) nella casella di testo (D).
10. Selezionare il pulsante Aggiorna ritardo di attivazione (E).
11. Selezionare il pulsante Aggiorna ritardo di disattivazione (F).

RW00482,00009D2-39-08MAY20

Azionamento

Inserimento della modalità automatica

ATTENZIONE: Non impiegare iGrade™ o Distance Trip durante la guida su strada. To prevent serious injury, read and follow instructions in this manual to disable iGrade™ and Distance Trip before entering roadways.

NOTA: per facilitare le istruzioni, in questo manuale utilizzato il distributore idraulico 3. Se preferisce, l'operatore può scegliere un altro distributore idraulico.

I requisiti per il funzionamento del sistema dipendono dalla configurazione. Per facilitare le istruzioni, questo manuale utilizza il funzionamento di base dei distributori idraulici per trattori per inserire la modalità automatica.

(Per ulteriori informazioni sull'inserimento dei distributori idraulici per una specifica macchina, consultare il manuale dell'operatore della macchina)

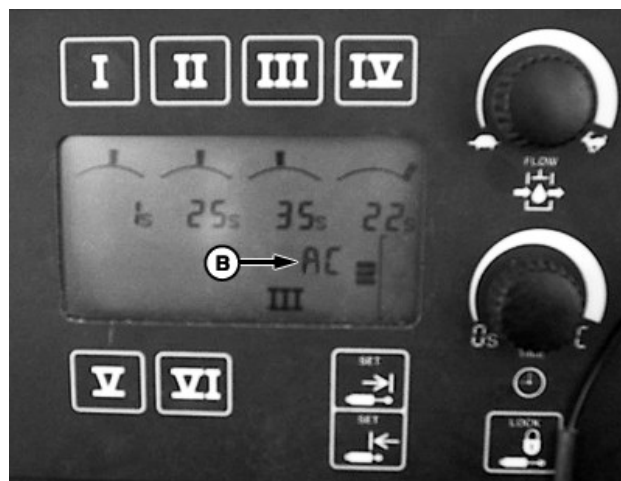
(Se la configurazione richiede un dispositivo di terzi per innestare la modalità automatica o l'azione, consultare il manuale dell'operatore di terzi)

Per innestare la modalità automatica idraulica:



A—Leva di comando del distributore idraulico

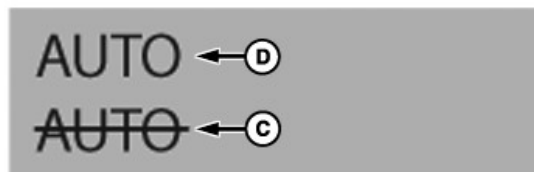
1. Se si utilizza il Comando proprietario JD precedente o il Comando proprietario JD, portare la leva di comando del distributore idraulico (A) nella posizione avanzata di trattenimento. Se si utilizza un'interfaccia valvola ISO, selezionare l'interruttore di ripristino.
2. Verificare che la modalità automatica sia attivata.



PC18234—UN—11DEC13

B—Modalità AC

- Se si usa una macchina con display TouchSet™, verificare che EC passi a AC (C).



PC22235—UN—01MAR16

C—Modalità automatica disattivata

D—Modalità automatica attiva

- Se si utilizza una macchina con CommandCenter™, verificare che modalità automatica disattivata (C) passi a modalità automatica attiva (D).

RW00482,00009EE-39-22MAY20

Disinserimento, disattivazione e disabilitazione dell'automazione dell'attrezzo

ATTENZIONE: Per evitare lesioni gravi o mortali, disabilitare i sistemi di guida di macchina ed attrezzo prima di immettersi in una strada.

Disinserimento dell'automazione dell'attrezzo

- Portare la macchina a velocità inferiori alla velocità minima prevista di 0,1 km/h (0.06 mph).
- A seconda della configurazione, premere il pulsante pendenza OFF, selezionare il pulsante Pausa pendenza o selezionare il pulsante Arresto Distance Trip.

*TouchSet è un marchio commerciale Deere & Company
CommandCenter è un marchio commerciale Deere & Company*

iGrade è un marchio commerciale Deere & Company

- A seconda della configurazione, disinserire AutoTrac™.

(Per ulteriori informazioni su AutoTrac™, consultare il Manuale dell'operatore del display.)

Disattivazione dell'automazione dell'attrezzo

A seconda della configurazione, premere il pulsante pendenza OFF o selezionare il pulsante Arresto Distance Trip.

Disabilitazione dell'automazione dell'attrezzo

- Disattivare il distributore idraulico (SCV).
- Disattivare la modalità automatica.
- A seconda della configurazione, disabilitare AutoTrac™.

(Per ulteriori informazioni su AutoTrac™, consultare il Manuale dell'operatore del display.)

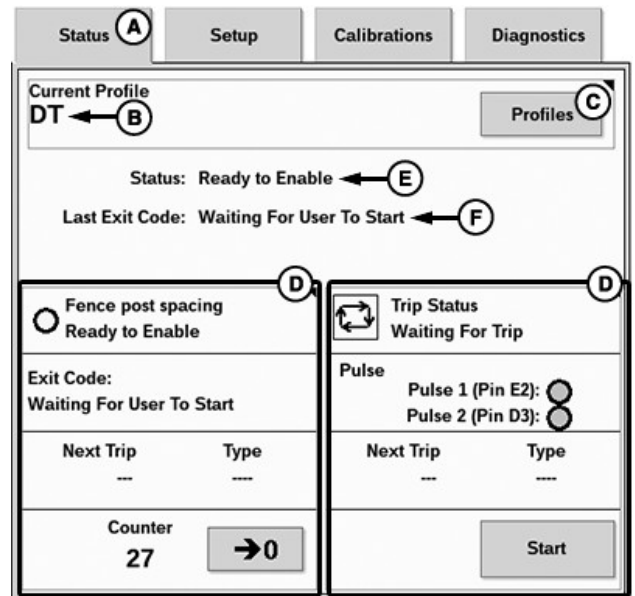
RW00482,00009EF-39-26MAY20

Comando di azionamento del distributore idraulico

Se il profilo della Centralina Applicazioni UCC2 selezionato è impostato per l'uso dei distributori idraulici, esso comanda l'azionamento di questi distributori anche quando l'applicazione non è in uso e altre applicazioni non saranno in grado di inviare comandi a quei distributori idraulici. Per rilasciare il comando del distributore idraulico, creare e selezionare un profilo della Centralina Applicazioni UCC2 senza distributori idraulici o scollegare la Centralina Applicazioni UCC2.

RW00482,0000A93-39-25NOV20

Tab Stato



PC27173—UN—05JUN19

- A—Tab Stato
- B—Profilo attuale
- C—Pulsante Profili
- D—Modulo quarto di pagina
- E—Stato
- F—Ultimo codice di uscita

Selezionare il tasto Distance Trip oppure il tasto iGrade™ > Tab Stato (A).

Dopo avere impostato un profilo, le informazioni specifiche dell'applicazione possono essere visualizzate nella tab Stato o su una pagina avvio, se impostata. Viene visualizzato il nome del profilo attuale (B). Per modificare i profili, selezionare il pulsante Profili (C).

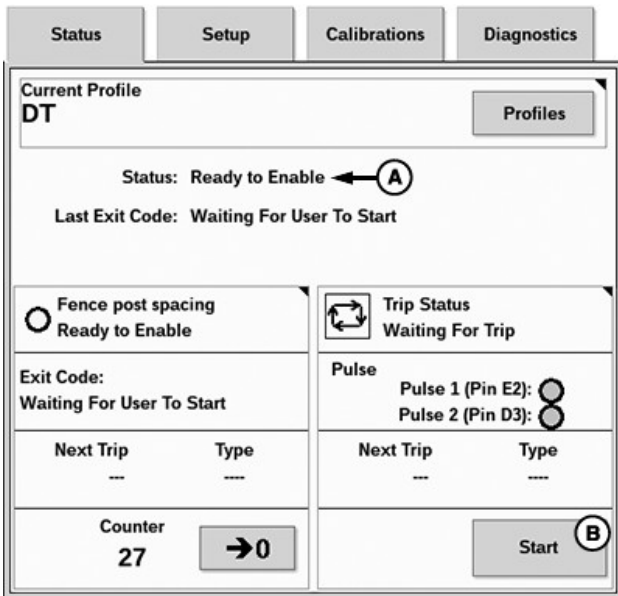
Facendo selezioni all'interno della maggior parte dei moduli (D) si apre una pagina di informazioni completa sul funzionamento. La scheda Stato visualizza lo stato (E) e l'ultimo codice di uscita (F).

(Per ulteriori informazioni sui codici di stato e di uscita, consultare Risoluzione dei problemi)

RW00482,00008CB-39-24JUN19

Funzionamento di Distance Trip

1. Posizionare la macchina al punto di origine rivolta verso il prossimo evento del percorso dello schema desiderato.
2. A seconda della configurazione, impostare le linee di guida sul display facendole corrispondere al punto di origine e alla direzione di marcia.



PC27238—UN—30MAY19

A—Stato
B—Pulsante di avvio

3. Verificare che lo stato (A) sia Pronto per abilitazione.

(Se lo stato non è Pronto per abilitazione, consultare Risoluzione dei problemi)

4. Se è selezionata la casella di spunta Necessaria registrazione operazioni per il percorso, attivare la registrazione operazioni.
5. Se è selezionata la casella di spunta Necessario AutoTrac™ inserito per il percorso, abilitare AutoTrac™. Verificare che il grafico a torta dello stato di AutoTrac™ visualizzi 3/4 sezioni al momento dell'innesto.

(Per ulteriori informazioni, consultare il manuale dell'operatore del display o di AutoTrac™)

6. Selezionare il pulsante Avvio (B). Verificare che lo stato passi a Abilitato.

(Se lo stato non è Abilitato, consultare Risoluzione dei problemi)

NOTA: la modalità automatica richiede una velocità di 0,1 km/h (0.06 mph) o maggiore per essere innestata.

7. Inserire la modalità automatica. Se è necessario AutoTrac™, premere l'interruttore di ripristino.

(Per ulteriori informazioni, consultare Inserimento della modalità automatica)

8. Fare avanzare la macchina lungo lo schema definito.



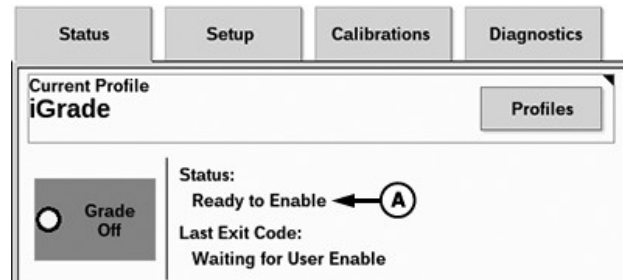
PC27239—UN—30MAY19

Pulsante di arresto

9. Se necessario, selezionare il pulsante di arresto, riposizionare la macchina sulla linea di guida successiva e ripetere la procedura.

RW00482,00009D3-39-16APR20

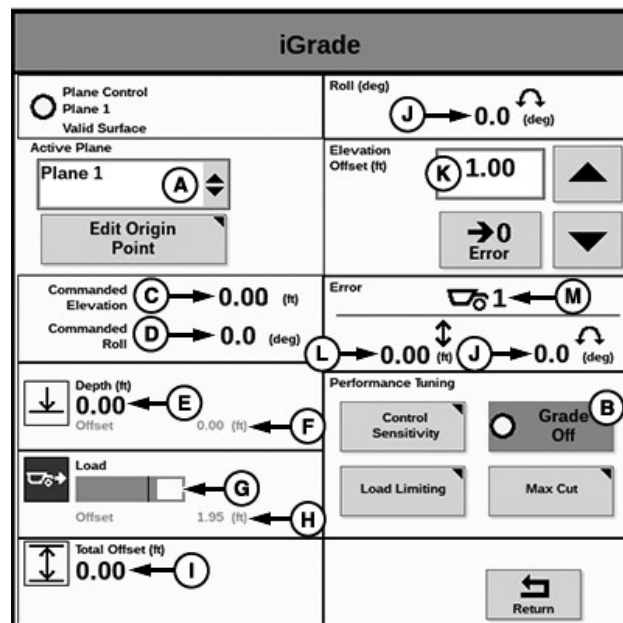
Funzionamento di iGrade™ — Controllo del piano e Comando remoto



PC27229—UN—30MAY19

A—Stato

1. Verificare che lo stato (A) sia Pronto per abilitazione.
(Se lo stato non è Pronto per abilitazione, consultare Risoluzione dei problemi)
2. Con i raschiatori vuoti, posizionare la macchina all'interno dell'area di taglio della pendenza definita.



PC27302—UN—18JUN19

A—Menu a discesa Piano attivo
B—Pulsante attivazione/disattivazione pendenza
C—Elevazione comandata
D—Rollio comandato
E—Profondità massima del taglio

F—Sfalsamento massimo del taglio
G—Carico attuale
H—Sfalsamento limitazione del carico
I—Sfalsamento totale
J—Errore rollio
K—Sfalsamento elevazione
L—Errore elevazione
M—Numero del raschiatore

- Per il controllo del piano, selezionare il piano appropriato dal menu a discesa (A).
- Selezionare il pulsante di attivazione della spianatura (B). Verificare che lo stato passi a Abilitato.

(Se lo stato non è Abilitato, consultare Risoluzione dei problemi)

NOTA: per attivare il distributore idraulico, la velocità della macchina deve essere superiore a 0,1 km/h (0.06 mph).

(Per ulteriori informazioni sui requisiti di velocità dei distributori idraulici, consultare il Manuale dell'operatore della macchina)

- Inserire la modalità automatica. Se si utilizzano più raschiatori, utilizzare il raschiatore anteriore vuoto in posizione più avanzata. Verificare che lo stato passi ad Attivo.

(Per ulteriori informazioni, consultare Inserimento della modalità automatica)

(Se lo stato non è Attivo, consultare Risoluzione dei problemi)

- Consentire il riempimento del raschiatore.
- Monitorare i comandi, gli errori e gli sfalsamenti. Se necessario, regolare le impostazioni o gli sfalsamenti.

I comandi, gli errori e gli sfalsamenti visualizzati dipendono dalla configurazione.

- L'Elevazione comandata (C) è l'elevazione desiderata.
- Il Rollio comandato (D) è l'angolo di pendenza trasversale desiderato.
- La Profondità massima del taglio (E) è l'attuale profondità massima del taglio.
- Lo Sfalsamento massimo del taglio (F) è l'attuale sfalsamento massimo del taglio.
- Carico attuale (G) è il carico attuale. Tutto ciò che si trova oltre la linea è al di sopra delle impostazioni attuali di limitazione del carico.
- Lo Sfalsamento limitazione del carico (H) è lo sfalsamento totale calcolato in base a tutte le opzioni di limitazione del carico attive.
- Lo Sfalsamento totale (I) è lo sfalsamento totale calcolato in base a tutti gli sfalsamenti attivi.
- L'Errore di rollio (J) è la differenza tra l'angolo di rollio attuale e l'angolo di rollio comandato.

- Lo Sfalsamento elevazione (K) è lo sfalsamento definito dall'operatore.
- L'Errore elevazione (L) è la differenza tra l'elevazione attuale e l'elevazione comandata.

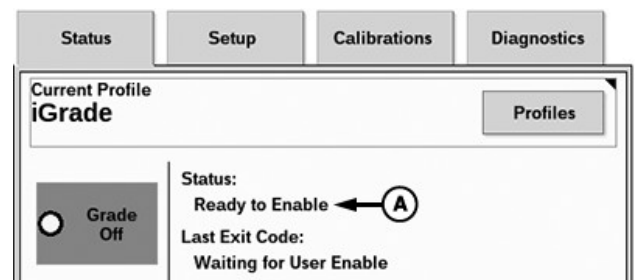
(Per ulteriori informazioni sulle impostazioni e sugli sfalsamenti, consultare la sezione Impostazione).

- Controllare il materiale nella benna.
- Quando la benna è piena, disinnestare la modalità automatica e sollevare il raschiatore.
- Se si utilizzano più raschiatori, innestare la modalità automatica per il raschiatore successivo. Assicurarsi che il numero del raschiatore (M) passi al raschiatore attivo.
- Ripetere le operazioni fino a quando i raschiatori non sono pieni o fino a quando non viene raggiunta la parte di riempimento del piano.
- Scaricare le benne nella parte di riempimento del piano o nel sito di scarico previsto. Usare il pulsante di attivazione/disattivazione spianatura quando si oltrepassano i confini del piano.

(Per le operazioni di scarico, consultare il Manuale dell'operatore del raschiatore)
- Ripetere la procedura fino alla creazione del piano.

RW00482,00009D4-39-28APR20

Funzionamento di iGrade™ — Comando pendenza

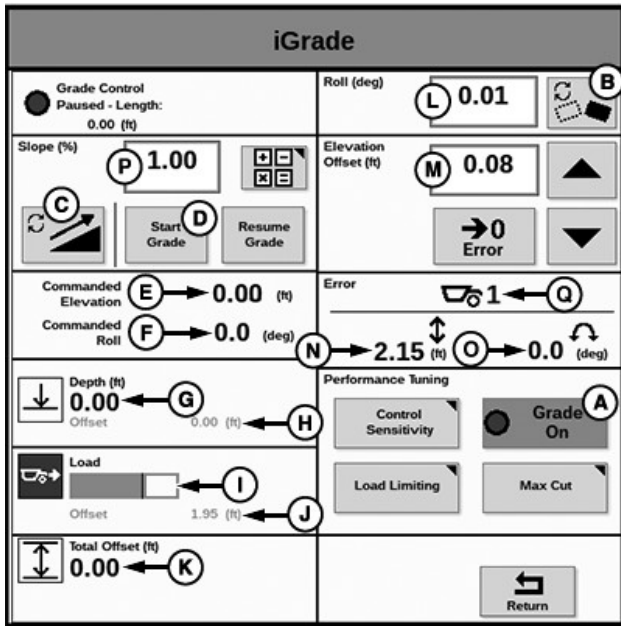


PC27229—UN—30MAY19

A—Stato

- Verificare che lo stato (A) sia Pronto per abilitazione.

(Se lo stato non è Pronto per abilitazione, consultare Risoluzione dei problemi)
- Con i raschiatori vuoti, posizionare la macchina nel senso della pendenza desiderata, con la lama del raschiatore direttamente al punto di origine.



PC27235—UN—30MAY19

A—Pulsante attivazione/disattivazione pendenza

B—Selettore direzione rollio

C—Selettore salita/discesa

D—Pulsante Avvia pendenza

E—Elevazione comandata

F—Rollio comandato

G—Profondità massima del taglio

H—Sfalsamento massimo del taglio

I—Carico attuale

J—Sfalsamento limitazione del carico

K—Sfalsamento totale

L—Rollio

M—Sfalsamento elevazione

N—Errore elevazione

O—Errore rollio

P—Pendenza

Q—Numero del raschiatore

3. Selezionare il pulsante di attivazione della spianatura (A). Verificare che lo stato passi a Abilitato.

(Se lo stato non è Abilitato, consultare Risoluzione dei problemi)

4. Se la pendenza trasversale è abilitata, utilizzare il selettore della direzione di rollio (B) per definire la direzione della pendenza trasversale.
5. Usare il selettore di salita/discesa (C) per definire la direzione di marcia.

NOTA: per attivare il distributore idraulico, la velocità della macchina deve essere superiore a 0,1 km/h (0.06 mph).

(Per ulteriori informazioni sui requisiti di velocità dei distributori idraulici, consultare il Manuale dell'operatore della macchina)

6. Selezionare il pulsante Avvia spianatura (D) e inserire la modalità automatica. Se si utilizzano più raschiatori, utilizzare prima il raschiatore anteriore

più vuoto della macchina. Verificare che lo stato passi ad Attivo.

(Per ulteriori informazioni, consultare Inserimento della modalità automatica)

(Se lo stato non è Attivo, consultare Risoluzione dei problemi)

7. Consentire il riempimento del raschiatore.
8. Monitorare i comandi, gli errori e gli sfalsamenti. Se necessario, regolare le impostazioni o gli sfalsamenti.

I comandi, gli errori e gli sfalsamenti visualizzati dipendono dalla configurazione.

- L'Elevazione comandata (E) è l'elevazione desiderata.
- Il Rollio comandato (F) è l'angolo di pendenza trasversale desiderato.
- La Profondità massima del taglio (G) è l'attuale profondità massima del taglio.
- Lo Sfalsamento massimo del taglio (H) è l'attuale sfalsamento massimo del taglio.
- Carico attuale (I) è il carico attuale. Tutto ciò che si trova oltre la linea è al di sopra delle impostazioni attuali di limitazione del carico.
- Lo Sfalsamento limitazione del carico (J) è lo sfalsamento totale calcolato in base a tutte le opzioni di limitazione del carico attive.
- Lo Sfalsamento totale (K) è lo sfalsamento totale calcolato in base a tutti gli sfalsamenti attivi.
- Il Rollio (L) è l'angolo di pendenza trasversale definito dall'operatore.
- Lo Sfalsamento elevazione (M) è lo sfalsamento definito dall'operatore.
- L'Errore elevazione (N) è la differenza tra l'elevazione attuale e l'elevazione comandata.
- L'Errore di rollio (O) è la differenza tra l'angolo di rollio attuale e l'angolo di rollio comandato.
- La pendenza (P) è la percentuale di pendenza definita della spianatura.

(Per ulteriori informazioni sulle impostazioni e sugli sfalsamenti, consultare la sezione Impostazione).

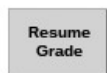
9. Controllare il materiale nella benna.
10. Quando la benna è piena, disinnestare la modalità automatica e sollevare il raschiatore.
11. Se si utilizzano più raschiatori, innestare la modalità automatica per il raschiatore successivo. Assicurarsi che il numero del raschiatore (Q) passi al raschiatore attivo.
12. Ripetere la procedura fino a riempire tutti i raschiatori.



PC27236—UN—30MAY19

Pulsante Pausa

13. Quando l'ultimo raschiatore è pieno, selezionare il pulsante Pausa.
14. Scaricare le benne nell'area appropriata, quindi ritornare all'area dove si è interrotta l'operazione.



PC27237—UN—30MAY19

Pulsante Riprendi spianatura

15. Selezionare il pulsante Riprendi spianatura e riprendere il funzionamento.

RW00482,00009D5-39-28APR20

Risoluzione dei problemi

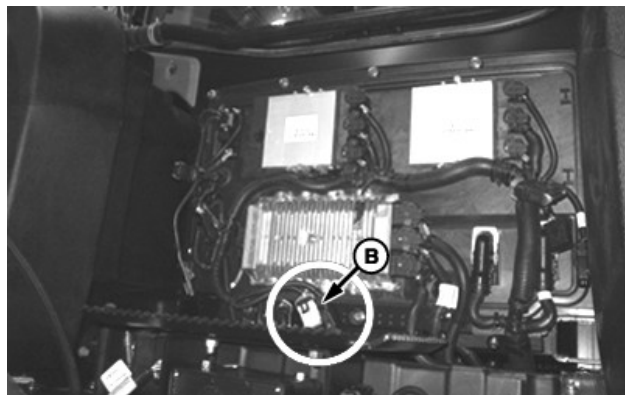
Azzeramento dell'unità di comando applicazione 1100

IMPORTANTE: Non collegare l'unità di comando applicazione 1100 con la macchina accesa. Il collegamento a macchina accesa può creare errori di comunicazione del CAN bus e guasti dell'unità di comando dell'impianto idraulico.

1. Spegner la macchina.



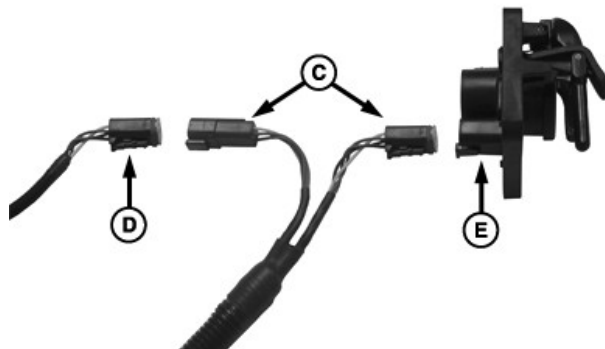
PC22232—UN—29FEB16



PC22233—UN—29FEB16

A—Connettore di alimentazione costante
B—Connettore opzionale

2. Scollegare il connettore di alimentazione costante (A) ed il connettore opzionale (B).



PC22234—UN—29FEB16

C—Connettori a T CAN bus
D—Connettore CAN bus a 4 contatti
E—Connettore ISO attrezzo

3. Scollegare i connettori a T del CAN bus (C) e collegare il connettore del CAN bus a 4 contatti (D) direttamente al connettore ISO dell'attrezzo.
4. Avviare la macchina. Una volta avviati tutti i sistemi, spegnere la macchina.
5. Ricollegare il cavo di alimentazione costante ed il connettore opzionale.
6. Ricollegare i connettori a T del CAN bus tra connettore a 4 contatti e connettore ISO dell'attrezzo.

RW00482,00005B8-39-08MAR18

Codici di stato e uscita

Codice di stato	Descrizione	Soluzione
Disabilitato	Presenza di guasti del sistema.	Per ulteriori informazioni e per risolvere i guasti, consultare le pagine di diagnostica di Distance Trip o iGrade™.
Pronto per abilitazione	Il sistema è in attesa dell'abilitazione dell'operatore.	Per abilitare, selezionare il pulsante di attivazione della spianatura di iGrade™ o il pulsante Avvio di Distance Trip.
Stato abilitato	Il sistema è in attesa dell'attivazione da parte dell'operatore dell'automazione dell'attrezzatura.	L'abilitazione del sistema dipende dalla configurazione del sistema. (Per ulteriori informazioni, consultare la sezione Funzionamento)
Attivo	Il sistema comanda attivamente l'attrezzatura usando un	Funzionamento normale.

Risoluzione dei problemi

	sistema di guida basato sul sistema di posizionamento globale (GPS).	
--	--	--

iGrade è un marchio commerciale Deere & Company

Codici di uscita	Descrizione	Soluzione
OK	L'automazione dell'attrezzatura è pronta per il funzionamento oppure funziona senza errori. Eventuali guasti probabilmente possono essere indipendenti dal sistema di Centralina Applicazioni UCC2.	Il sistema funziona correttamente.
Non attivato	L'applicazione desiderata non è stata attivata sulla Centralina Applicazioni UCC2.	Per ulteriori informazioni, consultare Immettere il codice di attivazione.
Precisione GPS della macchina non soddisfatta	Nessun segnale GPS della macchina disponibile o livello di precisione troppo basso.	Per ulteriori informazioni, consultare Informazioni sui satelliti o il Manuale dell'operatore del ricevitore StarFire™.
Precisione GPS dell'attrezzo non soddisfatta	Nessun segnale GPS dell'attrezzo disponibile o livello di precisione troppo basso.	Per ulteriori informazioni, consultare Informazioni sui satelliti o il Manuale dell'operatore del ricevitore StarFire™.
Valvola non selezionata	La valvola o l'interfaccia valvola non sono selezionate.	Selezionare una delle seguenti opzioni: - Tasto Distance Trip > Scheda Impostazione > Pulsante Modifica comando percorso > una valvola o un'interfaccia. - Tasto iGrade™ > Scheda Impostazione > Pulsante Modifica attrezzatura > Pulsante Modifica attrezzo > una valvola o un'interfaccia.
Valvola non disponibile	La valvola selezionata non è attualmente rilevata o non è in grado di attivare la funzione.	Verificare i collegamenti e riavviare la macchina per tentare il ripristino.
Valvola non in modalità automatica	La valvola selezionata non è stata portata in modalità automatica.	Se si utilizza il Comando proprietario JD precedente o il Comando proprietario JD, trattenere la valvola desiderata e rilasciarla. Se si utilizza l'interfaccia valvola ISO, selezionare l'interruttore di ripristino.
Guasto alla valvola	La valvola selezionata indica un guasto e non può essere utilizzata.	Ispezionare la valvola e riavviare la macchina per tentare il ripristino.
Valvola non calibrata	La valvola selezionata non ha soglie calibrate.	Calibrare le soglie. Selezionare il tasto iGrade™ > Scheda Impostazione > Pulsante Modifica attrezzatura > Pulsante Modifica attrezzo > Pulsante Calibra.
Velocità troppo bassa	La velocità della macchina è inferiore a 0,1 km/h (0.06 mph) e non è possibile comandare le valvole.	Aumentare la velocità della macchina oltre la soglia minima di 0,1 km/h (0.06 mph).
Mancata registrazione dell'attrezzo	"Disabilita sterzata se la registrazione operazioni è disattivata" è abilitato, e il display segnala che la registrazione operazioni è disattivata.	Attivare la registrazione operazioni del display.
In attesa dell'abilitazione dell'utente	In attesa che l'operatore selezioni il pulsante Attivazione sterzo.	Per abilitare, selezionare il pulsante di attivazione della spianatura di iGrade™ o il pulsante Avvio di Distance Trip.
Velocità fuori specifica	Velocità troppo elevata o troppo bassa.	Far funzionare la macchina tra 0,1—35 km/h (0.06—22 mph).
Operatore assente	Operatore assente.	L'operatore deve trovarsi seduto al posto di guida. Controllare l'interruttore del sedile.
Taglio massimo non configurato	Taglio massimo è stato abilitato ma non configurato.	Selezionare il tasto Distance Trip > Scheda Impostazione > Pulsante Modifica taglio massimo > Immettere un valore di taglio massimo.
Dati di limitazione del carico non disponibili	La Centralina Applicazioni non rileva i dati di limitazione del carico sul CAN bus.	Controllare il cablaggio e riavviare la macchina per tentare il ripristino.
Limitazione del carico non configurata	Le funzioni di limitazione del carico sono abilitate ma non configurate.	Selezionare il tasto iGrade™ > Scheda Impostazione > Pulsante Modifica Limitazione del carico > Immettere i limiti del carico.
Superficie spianatura non definita	L'impostazione della superficie è incompleta.	Selezionare il tasto iGrade™ > Scheda Impostazione > Pulsante Modifica superficie > Completare l'impostazione della superficie.
Nessun GPS della macchina rilevato	Il segnale del GPS della macchina non è disponibile.	Controllare il cablaggio e riavviare la macchina.
Distance Trip non selezionato	Impostazione dello schema del percorso non completata.	Completare l'impostazione dello schema del percorso. Selezionare il tasto Distance Trip > Scheda Impostazione > Pulsante Modifica schema percorso.
Riferimento di	Il punto di origine non è impostato.	Impostare il punto di origine. Selezionare il tasto Distance

Risoluzione dei problemi

Distance Trip non impostato		Trip > Scheda Impostazione > Pulsante Modifica schema percorso > Pulsante Modifica origine.
Pronto	Il sistema è pronto per essere inserito.	Selezionare l'interruttore di ripristino.
Errore valvola — Riavviare per tentare il ripristino	È stato segnalato un guasto alla valvola.	Controllare il cablaggio e riavviare la macchina per tentare il ripristino.
AutoTrac™ non attivo	AutoTrac™ non è attivo.	Inserire AutoTrac™.

StarFire è un marchio commerciale Deere & Company
AutoTrac è un marchio commerciale Deere & Company

RW00482,00009D6-39-29APR20

Risoluzione dei problemi — Sistema Distance Trip

Sintomo	Problema	Soluzione
Ogni passata spostata in modo inaspettato lo schema del percorso.	Gli sfalsamenti dell'apparecchiatura sono errati.	Immettere gli sfalsamenti corretti. (Consultare Sfalsamenti attrezzatura.) Eseguire una calibrazione degli sfalsamenti dell'attrezzatura. (Consultare Calibrazione sfalsamenti attrezzatura)
Gli eventi del percorso sono leggermente spostati.	Tenere conto del ritardo meccanico.	Regolare i tempi di ritardo dell'attivazione e disattivazione dell'attuatore oppure eseguire una calibrazione del ritardo meccanico. (Consultare Calibrazione sfalsamenti attrezzatura oppure Calibrazione del ritardo attrezzatura)
Il tempo o la distanza del percorso sono più lunghi del valore immesso.	Ciascun comando lato basso si attiva per tempi o distanze diversi.	Verificare che il relè sia collegato al comando lato basso corretto. (Consultare Calibrazione sfalsamenti attrezzatura oppure Calibrazione del ritardo attrezzatura)

RW00482,00008D4-39-18JUN19

Risoluzione dei problemi — Sistema iGrade™

Sintomo	Problema	Soluzione
L'attrezzo non si muove per nessuna modalità superficie.	Lo stato di iGrade™ non viene visualizzato come attivo.	Risolvere la condizione non configurata. (Consultare Diagnostica — Stato iGrade™)
	Le soglie dei distributori idraulici (SCV) non sono state regolate.	Calibrare il distributore idraulico. (Consultare Configurazione distributori idraulici)

iGrade è un marchio commerciale Deere & Company

Sintomo	Problema	Soluzione
	La Centralina Applicazioni è stata collegata mentre la macchina era in funzione, generando codici di errore diagnostici dell'unità di comando idraulica.	Ripristinare la Centralina Applicazioni UCC2. (Fare riferimento a Reset della Centralina Applicazioni UCC2.)
Il raschiatore si solleva o abbassa senza che l'operatore sposti lo sfalsamento verso l'alto o verso il basso.	Il raschiatore sta ricevendo comandi di movimento dalla Centralina Applicazioni in base a un'impostazione di limitazione del carico.	Verificare le impostazioni di limitazione del carico e modificare la sensibilità dei comandi e la sensibilità di limitazione del carico secondo le preferenze dell'operatore. (Consultare Modifica sensibilità dei comandi, Limitazione del carico e Modifica sensibilità di limitazione del carico)
Il display non mostra la Centralina Applicazioni.	Nessuna comunicazione con la Centralina Applicazioni.	Spegnere l'alimentazione, controllare i collegamenti e riaccendere il sistema. Pulire e ricollegare il connettore DEUTSCH® a 4 contatti in corrispondenza della parte posteriore del connettore dell'attrezzatura ISO sulla macchina. <i>NOTA: se non si utilizza un cavo di prolunga posteriore, è necessaria una resistenza di terminazione all'estremità del cavo.</i> Verificare il collegamento in corrispondenza della parte anteriore dell'attrezzo.
La grafica non viene visualizzata o viene visualizzata in modo errato.	La grafica non è stata caricata correttamente.	Rimuovere i file di grafica dalla cache del display. (Se si usa un display GreenStar™, consultare Pulizia dei dati.) (Se si usa un CommandCenter™ Gen. 4, consultare Azzera VT ISOBUS.)
L'attrezzo non riesce a ricevere i comandi remoti.	Il display non è impostato per inviare il giusto errore di elevazione da Surface Water Pro™ Plus o un software di terzi.	Accertarsi che il software del display sia aggiornato e che Surface Water Pro™ Plus o il software di terzi siano impostati correttamente.

DEUTSCH è un marchio commerciale Deutsch Co.
GreenStar è un marchio commerciale Deere & Company
CommandCenter è un marchio commerciale Deere & Company
Surface Water Pro è un marchio commerciale di Deere & Company

Sintomo	Problema	Soluzione
Funzionamento irregolare di iGrade™ su base periodica.	Il valore della diluizione verticale della precisione (VDOP) è alto.	Se necessario, installare un'antenna per i sistemi globali di navigazione satellitare (GNSS) o un'antenna ad anelli concentrici. (Consultare Informazioni sui satelliti — VDOP e Panoramica dei componenti)
	Si verifica multipath all'altezza del ricevitore dell'attrezzo o sulla stazione base.	(Consultare Impostazione della stazione base)
L'antenna esterna risulta essere scollegata.	È presente un guasto al collegamento dell'antenna.	Assicurarsi che il cavo coassiale dalla radio all'antenna non sia danneggiato e che l'antenna non sia allentata. Assicurarsi che l'antenna non sia rotta.
Prestazioni di iGrade™ scarse.	Le soglie del distributore idraulico non sono impostate correttamente.	Calibrare il distributore idraulico. (Consultare Configurazione distributori idraulici)
	Le impostazioni di limitazione del carico sono troppo alte o troppo basse.	Regolare le impostazioni della limitazione del carico. Verificare le impostazioni di limitazione del carico e modificare la sensibilità dei comandi e la sensibilità di limitazione del carico secondo le preferenze dell'operatore. (Consultare Limitazione del carico)
	Le impostazioni della sensibilità sono troppo alte o troppo basse.	Regolare le sensibilità dei comandi e di limitazione del carico. Verificare le impostazioni di limitazione del carico e modificare la sensibilità dei comandi e la sensibilità di limitazione del carico secondo le preferenze dell'operatore. (Consultare Modifica sensibilità dei comandi e Modifica sensibilità di limitazione del carico)
Un lato del fondo del solco è più basso dell'altro lato.	I cilindri del ruotino di livello sono fuori fase.	Disattivare e riattivare i componenti idraulici dei cilindri del ruotino di livello.

RW00482,00008D2-39-18JUN19

Risoluzione dei problemi — Macchina

Sintomo	Problema	Soluzione
Il trattore va in stallo.	Le soglie di limitazione del carico non sono impostate correttamente.	Regolare le soglie di limitazione del carico. (Per ulteriori informazioni consultare Limiti di carico)
	Il taglio massimo è troppo aggressivo.	Regolare le impostazioni del taglio massimo. (Per ulteriori informazioni, consultare Taglio massimo)
L'indicatore di modalità automatica non viene visualizzato sul display.	Connettore a 10 contatti sulla parte posteriore della macchina sporco o allentato.	Spegnere la macchina e scollegare tutti i componenti iGrade™. Pulire tutti i connettori e controllare che non vi siano contatti allentati o sporchi. Ricollegare tutti i componenti iGrade™ e accendere la macchina. (Per ulteriori informazioni, consultare Reset della Centralina Applicazioni UCC2) Verificare che nell'impostazione di iGrade™ siano selezionati la modalità superficie corretta e il distributore idraulico corretto, quindi accendere e spegnere.
L'attrezzo non si adatta alla pendenza desiderata.	Viene visualizzata la scritta AUTO barrata o EC.	Per abilitare la modalità automatica, spingere la leva del distributore idraulico corretto nella posizione di trattenimento.
Mancato funzionamento del display e dell'attrezzo.	Connettore a 4 contatti sulla parte posteriore della macchina sporco o allentato.	Pulire e ricollegare i connettori.
	Il cavo GreenStar™ è collegato in modo errato.	Spegnere la macchina e il sistema. Scollegare, pulire e rimontare correttamente il cavo.
	Presenza di un cortocircuito elettrico nel cavo.	Controllare se i cavi elettrici sono spezzati, in corto o danneggiati in altro modo.
Terreno irregolare — Il raschiatore è troppo sensibile e provoca un effetto irregolare.	La portata dei distributori idraulici è eccessiva.	Diminuire la portata dei distributori idraulici.

Sintomo	Problema	Soluzione
	La valvola di compensazione non è regolata correttamente.	Regolare le cartucce della valvola di compensazione ed eseguire la calibrazione manuale della soglia dei distributori idraulici. (Per ulteriori informazioni, consultare Calibrazione manuale dei distributori idraulici)
	La Sensibilità comando rollo è impostata su valori troppo alti o troppo bassi.	Regolare le impostazioni della sensibilità comando rollo. (Per ulteriori informazioni, consultare Modifica sensibilità dei comandi)
La funzionalità dei comandi e del limite di carico è compromessa o limitata.	La portata dei distributori idraulici è troppo bassa.	Aumentare la portata dei distributori idraulici.
Impossibile creare una pendenza durante lo scarico o il riempimento del raschiatore.	La distanza tra bordo di taglio e ricevitore non rimane costante durante lo scarico o il riempimento a causa della struttura del raschiatore.	Lo scarico o il riempimento possono essere eseguiti solo se la distanza tra il bordo di taglio e il ricevitore è costante.

RW00482,00008D8-39-18JUN19

Valvola esterna

Sintomo	Problema	Soluzione
Il pulsante Impostazione valvola esterna non viene visualizzato.	Il connettore del sensore di segnalazione dell'attrezzo lato macchina per il comando del distributore idraulico integrato, in corrispondenza della parte posteriore della macchina, è collegato. Per le precedenti versioni del cavo si usava un connettore rettangolare a 10 contatti.	Scollegare il connettore del sensore di segnalazione dell'attrezzo sul lato macchina.
	Il cablaggio della valvola esterna è scollegato.	Collegare il cablaggio della valvola esterna. Il LED sulla valvola esterna dovrebbe accendersi.
	La valvola esterna installata non è compatibile con il tipo di sistema idraulico della macchina (tipo a centro aperto rispetto a tipo a centro chiuso).	Verificare che il codice ricambio della valvola installata sull'attrezzo sia compatibile con il tipo di sistema idraulico della macchina. (Per ulteriori informazioni, fare riferimento alle Istruzioni di installazione della Centralina Applicazioni UCC2 e alla valvola esterna o rivolgersi al concessionario John Deere.)

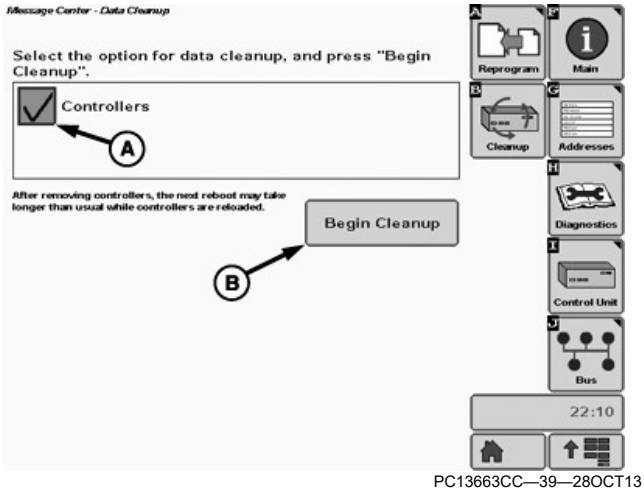
Sintomo	Problema	Soluzione
	Il collegamento del cablaggio di comando dei distributori idraulici al cablaggio della Centralina Applicazioni è allentato o assente.	Verificare che i collegamenti siano corretti.
	Il cavo di comando dei distributori idraulici è collegato al ricevitore dell'attrezzo o al cavo di prolunga anteriore.	Verificare che il cavo di comando dei distributori idraulici sia collegato al cavo della Centralina Applicazioni.
	La valvola di ritegno in linea sul tubo flessibile della pompa non funziona o è assente.	Installare, riparare o sostituire la valvola di ritegno.
La spia LED è di colore rosso.	La valvola esterna presenta un accumulo di pressione di ritorno.	⚠ ATTENZIONE: quando si sposta la leva di comando della valvola esterna, si può causare lo spostamento dell'attrezzo. I tubi flessibili collegati sono invertiti e causano la pressione di ritorno. Verificare che i tubi flessibili siano collegati correttamente. Se il problema persiste, procedere come indicato di seguito. 1. Con il trattore in funzione, portare il sistema idraulico in posizione di flottaggio. 2. Portare la chiave della macchina in posizione di disattivazione. 3. Azionare più volte, manualmente, la leva di comando della valvola esterna. 4. Spegner e riaccendere per fermare la spia rossa.
	Errore della valvola esterna.	Rivolgersi al concessionario John Deere.

RW00482,00008D6-39-06JUN19

Azzeramento dati

La funzione di azzeramento dei dati rimuove i file grafici dell'attrezzo virtuale dell'unità di comando dal display. Ciò può essere fatto nel caso in cui l'interfaccia utente non visualizzi più nulla o lo faccia in modo errato. L'azzeramento forza l'unità di comando dell'attrezzo ad inviare nuovamente i propri dati al display dopo un riavvio.

Selezionare: pulsante Menu > pulsante Centro messaggi > tasto a schermo Azzeramento.



PC13663CC—39—28OCT13

Azzeraamento dati

A—Casella di spunta Unità di comando
B—Pulsante Inizia azzeraamento

Selezionare la casella di spunta (A) corrispondente ai dati da rimuovere e premere il pulsante Inizia azzeraamento (B).

Dopo un riavvio, l'unità di comando visualizza un grafico a barre nel menu principale fino a quando l'interfaccia utente non viene ricaricata.

RW00482,0000196-39-15MAR18

Azzera VT ISOBUS

Se si utilizza un display Generation 4 e l'interfaccia utente dell'attrezzo non compare o viene visualizzata in modo non corretto, azzera VT ISOBUS. questa funzione azzera il pool di oggetti dell'unità di comando ISOBUS nella cache. L'azzeraamento forza l'unità di comando dell'attrezzo ad inviare nuovamente i propri dati al display dopo un riavvio.



PC23372—UN—15NOV16

Tasto a schermo VT ISOBUS

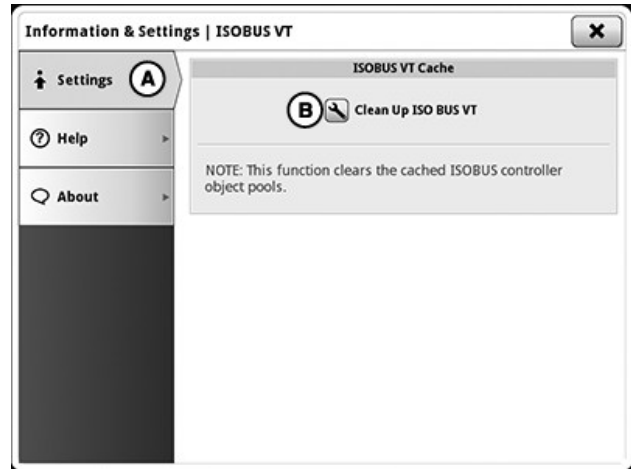
1. Selezionare il pulsante ISOBUS VT.



PC15305—UN—19MAR13

Icona Impostazioni

2. Selezionare l'icona Impostazioni.



PC23373—UN—15NOV16

A—Scheda Impostazioni

B—Pulsante Azzera VT ISOBUS

3. Selezionare la scheda Impostazioni (A).

4. Selezionare il pulsante Azzera VT ISOBUS (B).

RW00482,0000074-39-13MAR18

Diagnostica — Stato Distance Trip

A Status	B Condition	C Is Ready
Disabled	Activated	Yes
Ready to Enable	Pattern Selected	Fence Post
	Pattern Configured	Yes
	Origin Set	Yes
	Track Spacing Correct	Yes
Enabled	Guidance Line Correct	Yes
	Trip Actuator	Pulse
	Action Configured	Yes
	Action Driver Ready	Yes
Active	Is GPS Available, Ready	Yes, Yes
	Trip Calculator Running	No
	Is Output Driver in Auto	Yes
	Is Speed > 0.5 mph (0.8 kph)	No
	Operator Presence	Yes
	AutoTrac Active	No

PC27190—UN—20MAY19

A—Stato

B—Condizione

C—È pronto

Selezionare il tasto Distance Trip > Tab Diagnostica.

Lo stato di Distance Trip visualizza le seguenti informazioni.

- Stato (A): lo stato operativo di Distance Trip.
- Condizione (B): i requisiti per raggiungere ciascuno stato.
- È pronto (C): indica se la condizione è stata soddisfatta.

RW00482,00008D0-39-18JUN19

Diagnostica — Stato iGrade™

iGrade Status A			
B Status	C Condition	D Is Ready	
Disabled	Is Activated	Yes	
Ready to Enable	Scrapers 1 Is GPS Available, Ready Elevation Valve Selected, Available, Calibrated Roll Valve Selected, Available, Calibrated	Yes, Yes Yes, Yes, Yes Yes, Yes, Yes	
	Scrapers 2 Is GPS Available, Ready Elevation Valve Selected, Available, Calibrated	Yes, Yes Yes, Yes, Yes Yes, Yes, Yes	
	Scrapers 3 Is GPS Available, Ready Elevation Valve Selected, Available, Calibrated	No, No Yes, Yes, Yes	
	Is Surface Defined, Available	Yes, No	
Enabled	Is Height Calibrated: Scraper 1, Scraper 2, Scraper 3	Yes, Yes, Yes	
Active	Grade toggle button was pressed and system is ready to be activated.	No	
	Elevation Valve In Auto: Scraper 1, Scraper 2, Scraper 3 Roll Valve In Auto: Scraper 1, Scraper 2, Scraper 3	No, No, No No, Yes, Yes	
	Is Speed > 0.5 mph (0.8 kph) Is Operator Present	No Yes	

PC27189—UN—20MAY19

A—Menu a discesa

B—Stato

C—Condizione

D—È pronto

Selezionare il tasto iGrade™ > Tab Diagnostica > Stato iGrade™ dal menu a discesa (A).

Lo stato di iGrade™ visualizza le seguenti informazioni.

- Stato (B): lo stato operativo di iGrade™.
- Condizione (C): i requisiti per raggiungere ciascuno stato.
- È pronto (D): indica se la condizione è stata soddisfatta.

RW00482,00008CF-39-06JUN19

Diagnostica — Valori nominali

Setpoints A				
	Scraper 1	Scraper 2	Scraper 3	
Elevation B	Raw Cmd:	1.59	1.59	
	Adjusted Cmd:	1.59	1.59	
	Current:	1.70	1.70	
	Error:	-0.11 (ft)	-0.11 (ft)	
Cross Slope				
Command:	0.0			
Current:	0.0			
Error:	0.0 (deg)			
Depth (ft) I				
Offset	0.00 (ft)			
Load K				
Offset	0.00 (ft)			

PC27191—UN—20MAY19

A—Menu a discesa

B—Comando elevazione non elaborato

iGrade è un marchio commerciale Deere & Company

C—Comando elevazione regolato

D—Elevazione attuale

E—Errore sfalsamento elevazione

F—Comando pendenza trasversale

G—Posizione attuale pendenza trasversale

H—Errore sfalsamento pendenza trasversale

I—Profondità di taglio attuale

J—Sfalsamento elevazione applicato

K—Carico attuale

L—Sfalsamento limitazione del carico applicato

Selezionare il tasto iGrade™ > Tab Diagnostica > Valori nominali dal menu a discesa (A).

Valori nominali visualizza informazioni sull'elevazione e la pendenza trasversale (se abilitata) di un massimo di tre attrezzi.

- Comando elevazione non elaborato (B)
- Comando elevazione regolato (C)
- Elevazione attuale (D)
- Errore sfalsamento elevazione (E)
- Comando pendenza trasversale (F)
- Posizione attuale pendenza trasversale (G)
- Errore sfalsamento pendenza trasversale (H)
- Profondità di taglio attuale (I)
- Sfalsamento elevazione applicato (J)
- Carico attuale (K)
- Sfalsamento limitazione del carico applicato (L)

RW00482,00008D1-39-18JUN19

Diagnostica — Taglio massimo

Max Cut A		
	Scraper 1	Scraper 2
GPS to Cutting Edge Elevation: B	0.13 (ft)	1.35 (ft)
Ground Elevation: C	0.52 (ft)	0.42 (ft)
Cutting Edge Elevation: D	1.98 (ft)	0.58 (ft)
Current Cutting Depth: E	-1.47 (ft)	-0.16 (ft)
Depth (ft) I Offset 0.00 (ft) Load K Offset 0.00 (ft)		

PC27197—UN—23MAY19

A—Menu a discesa

B—Elevazione da GPS a bordo di taglio

C—Elevazione terreno

D—Elevazione bordo di taglio

E—Profondità di taglio attuale

F—Sfalsamento elevazione applicato

G—Carico attuale

H—Sfalsamento limitazione del carico applicato

Selezionare il tasto iGrade™ > Tab Diagnostica > Taglio max dal menu a discesa (A).

Diagnostica — Taglio massimo visualizza le seguenti informazioni per un massimo di tre attrezzi.

- Elevazione da GPS a bordo di taglio (B)
- Elevazione terreno (C)
- Elevazione bordo di taglio (D)
- Profondità di taglio attuale (E)
- Sfalsamento elevazione applicato (F)
- Carico attuale (G)
- Sfalsamento limitazione del carico applicato (H)

RW00482,00008D9-39-06JUN19

Diagnostica — Limitazione del carico

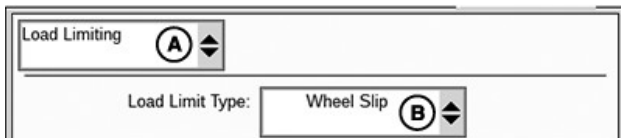


PC27204—UN—24MAY19

A—Carico attuale

B—Sfalsamento limitazione del carico applicato

Il carico attuale (A) e lo sfalsamento limitazione del carico applicato (B) sono un calcolo complessivo basato su tutte le opzioni di limitazione del carico abilitate, le impostazioni delle soglie e le impostazioni di sensibilità. Se necessario, regolare le impostazioni delle soglie e della sensibilità per le opzioni di limitazione del carico abilitate.



PC27199—UN—23MAY19

A—Menu a discesa

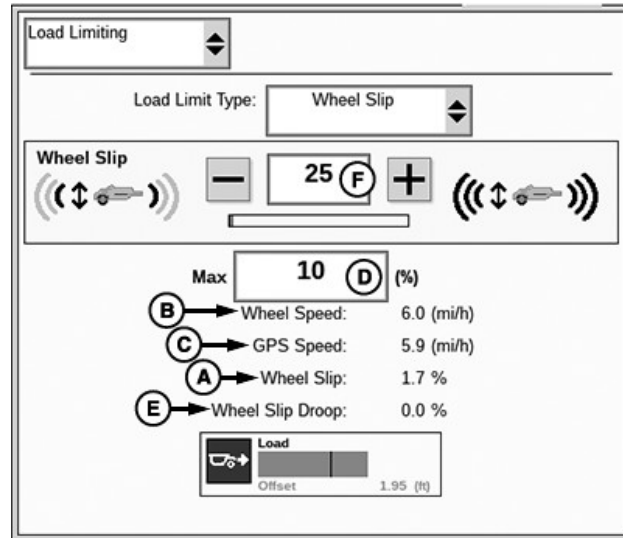
B—Menu a discesa Tipo di limite carico

Selezionare il tasto iGrade™ > Tab Diagnostica > Limitazione del carico dal menu a discesa (A).

Selezionare un tipo di limite del carico dal menu a discesa (B).

- Slittamento ruote
- Regime motore
- Carico motore

Slittamento ruote



PC27200—UN—24MAY19

A—Slittamento ruote

B—Velocità delle ruote

C—Velocità di spostamento GPS

D—Soglia massima slittamento ruote

E—Variazione slittamento ruote

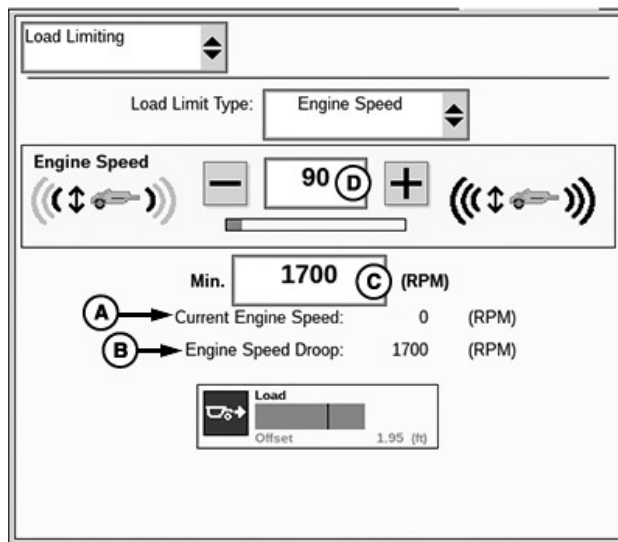
F—Sensibilità slittamento ruote

Lo slittamento ruote (A) controlla la differenza tra la velocità delle ruote (B) e la velocità di spostamento del GPS (C).

Quando lo slittamento ruote si avvicina alla soglia massima di slittamento (D), la Centralina Applicazioni ordina al sistema idraulico di sollevare la lama del raschiatore per ridurre lo slittamento. Quando lo slittamento ruote diminuisce, la Centralina Applicazioni ordina al sistema idraulico di abbassare la lama del raschiatore all'elevazione precedente.

La variazione dello slittamento ruote (E) è la quantità di slittamento al di sopra della soglia massima dello slittamento ruote. Lo sfalsamento del carico applicato è calcolato moltiplicando la variazione dello slittamento ruote per la sensibilità (F).

Regime motore



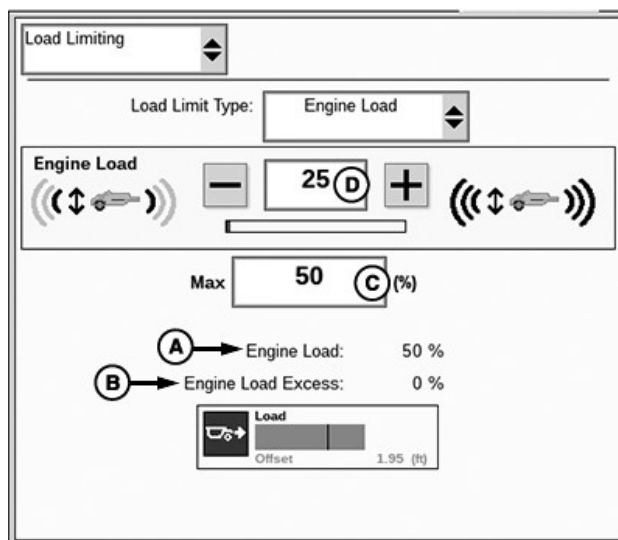
PC27201—UN—24MAY19

- A—Regime motore attuale
B—Variazione del regime motore
C—Soglia minima regime motore
D—Sensibilità regime motore

Il regime motore attuale (A) controlla il regime motore (giri/min) sul CAN bus. Quando il regime motore si avvicina al valore minimo, la Centralina Applicazioni ordina al sistema idraulico di sollevare la lama del raschiatore per ridurre il carico del sistema. Quando il regime motore aumenta, la Centralina Applicazioni ordina al sistema idraulico di abbassare la lama del raschiatore all'elevazione precedente.

La Variazione del regime motore (B) è il regime motore al di sotto della soglia minima del regime motore (C). Le regolazioni dell'altezza che limitano il carico vengono calcolate moltiplicando la variazione della velocità delle ruote per la sensibilità (D).

Carico motore



PC27202—UN—24MAY19

- A—Carico motore
B—Eccesso di carico motore
C—Soglia massima del carico motore

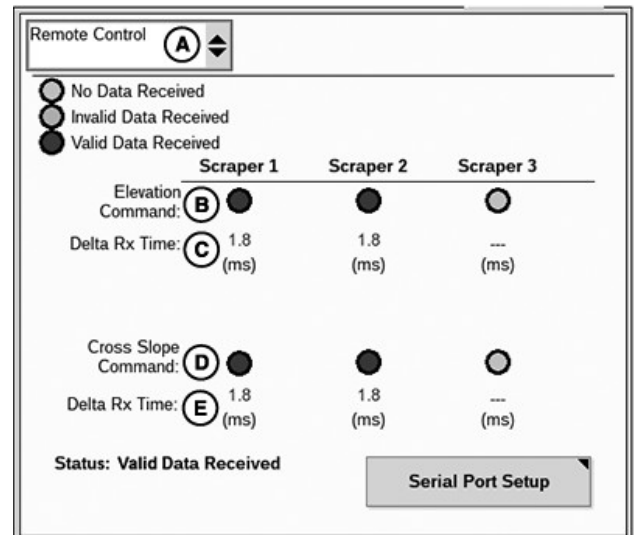
D—Sensibilità carico motore

Il Carico motore (A) controlla il carico motore (coppia) sul CAN bus. Quando il carico motore si avvicina al valore massimo, la Centralina Applicazioni ordina al sistema idraulico di sollevare la lama del raschiatore per ridurre il carico del sistema. Quando il carico motore è basso, la Centralina Applicazioni ordina al sistema idraulico di abbassare la lama del raschiatore all'elevazione precedente.

L'Eccesso di carico motore (B) è il carico motore attuale al di sopra della soglia massima del carico motore (C). Le regolazioni dell'altezza che limitano il carico vengono calcolate moltiplicando l'eccesso di carico motore per la sensibilità (D).

RW00482,00008DA-39-18JUN19

Diagnostica — Comando remoto



PC27198—UN—23MAY19

- A—Menu a discesa
B—Comando elevazione raschiatore
C—Tempo di ricezione differenziale raschiatore
D—Comando elevazione pendenza trasversale
E—Tempo di ricezione differenziale pendenza trasversale

Selezionare il tasto iGrade™ > Tab Diagnostica > Comando remoto dal menu a discesa (A).

Comando remoto visualizza le seguenti informazioni per un massimo di tre attrezzi.

- Comando elevazione raschiatore (B)
- Tempo di ricezione differenziale raschiatore (C)
- Comando elevazione pendenza trasversale (D)
- Tempo di ricezione differenziale pendenza trasversale (E)

RW00482,00008DB-39-18JUN19

Hardware/Software

Hardware/Software

B Hardware Version 2.00

C Software Version 3.05W

D Serial Number 200536

E Primary Source Address BA

F Secondary Source Address B9

G ☒ Enable CAN Diagnostics

PC26366—UN—27MAR19

- A—Menu a discesa
 B—Versione hardware
 C—Versione software
 D—Numero di matricola
 E—Indirizzo sorgente principale
 F—Indirizzo sorgente secondario
 G—Casella di spunta Abilita diagnostica CAN

Selezionare il tasto Impostazione unità di comando > Tab Diagnostica > Hardware/Software dal menu a discesa (A).

Hardware/Software visualizza le seguenti informazioni relative alla Centralina Applicazioni.

- Versione hardware (B)
- Versione software (C)
- Numero di matricola (D)
- Indirizzo sorgente principale (E)
- Indirizzo sorgente secondario (F)

Per abilitare la trasmissione dei valori di diagnosi e degli stati per la registrazione CAN, selezionare la casella di spunta Abilita diagnostica CAN (G). Le registrazioni CAN vengono utilizzate per la risoluzione dei problemi avanzata.

RW00482,0000791-39-04APR19

Letture di ingresso/uscita

Input/Output Readings

B Signal	E Pin	F Voltage
Analog In 1	G2	0.01
Analog In 2	K2	0.01
Analog In 3	G3	0.00
Analog Out 1	H1	0.03
Analog Out 2	J1	0.03
5 V In	E1	0.02
5 V Out	K3	4.94

C Signal	E Pin	G State	H Frequency (Hz)
Dig In 1	G1	0	0
Dig In 2	K1	0	0
Dig In 3	C3	1	0

D Signal	E Pin	G State	I Current (mA)
Low Side Driver 1	E3	1	21
Low Side Driver 2	E2	1	7
Low Side Driver 3	D3	1	27

PC26375—UN—11DEC18

- A—Menu a discesa
 B—Segnale analogico
 C—Segnale digitale
 D—Segnale comando lato basso
 E—Numero contatto
 F—Tensione
 G—Stato
 H—Frequenza
 I—Corrente

Selezionare il tasto Impostazione unità di comando > Scheda Diagnostica > Letture di ingresso/uscita dal menu a discesa (A).

Le letture di ingresso/uscita visualizzano il tipo di segnale (B–D) e il numero contatto (E) utilizzato sul connettore della Centralina Applicazioni.

- I segnali analogici visualizzano la tensione (F).
- I segnali digitali visualizzano lo stato (G) e la frequenza (H).
- I segnali comando lato basso visualizzano lo stato (G) e la corrente (I).

Analogico e tensione			Tipo di SCV selezionato			
Segnale	Spina	Tensione	Proprietario JD precedente	Proprietà JD	ISO	valvola esterna
Ingresso analogico 1	G2	L'attrezzo di calibrazione del distributore idraulico iGrade™ del concessionario può usare questo segnale di ingresso.	Applicabile solo per la risoluzione dei problemi avanzata.			
Ingresso analogico 2	K2	L'attrezzo di calibrazione del distributore idraulico del concessionario	Applicabile solo per la risoluzione dei problemi avanzata.			

		iGrade™ può utilizzare questo segnale di ingresso.				
Ingresso analogico 3	G3	Non applicabile per iGrade™ o Distance Trip.	non applicabile			
Uscita analogica 1	H1	Valore della tensione di comando del distributore idraulico. 0-5 V, 2,5 V = neutrale	Quando impostata per il distributore idraulico 1, corrisponde alla tensione comandata all'unità di comando dell'impianto idraulico o la tensione del comando attuale del rispettivo distributore idraulico se la modalità non è automatica.	non applicabile	non applicabile	Quando impostata per il distributore idraulico 1, è la tensione della leva del distributore idraulico esterno. Circa 2,8 V è neutro. Se la tensione è di circa 0 V e/o non varia con il movimento della leva di comando elettronica del distributore idraulico a montaggio remoto, verificare che la valvola esterna sia collegata e la spia accesa.
Uscita analogica 2	J1	Valore della tensione di comando del distributore idraulico. 0-5 V, 2,5 V = neutrale	Quando impostata per il distributore idraulico 3, corrisponde alla tensione comandata all'unità di comando dell'impianto idraulico o la tensione del comando attuale del rispettivo distributore idraulico se la modalità non è automatica.	non applicabile	non applicabile	Quando impostato per il distributore idraulico 2, questo è il valore della tensione della leva del distributore idraulico esterno. Circa 2,8 V è neutro. Se la tensione è di circa 0 V e/o non varia con il movimento della leva di comando del distributore idraulico elettronico a montaggio remoto, verificare che la valvola esterna sia collegata e la spia accesa.
Ingresso 5 V	E1	Tensione del sensore pari a 0-5 V. Con il cavo di ritorno dell'attrezzo collegato, il valore è pari a 5 V. Con un distributore idraulico del trattore, il valore è di 0 V e varia con il comando.	La tensione, proveniente dal sistema dell'unità di comando dell'impianto idraulico, deve essere pari a 5 V.	non applicabile	non applicabile	non applicabile
Uscita 5 V	K3	Tensione di alimentazione del sistema. 0 - 5 V	La tensione fornita al sistema deve essere di circa 5 V.			

iGrade è un marchio commerciale Deere & Company

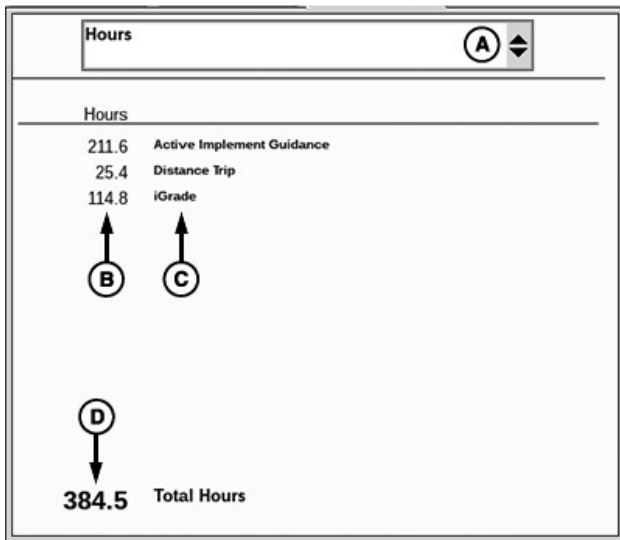
Segnale digitale	Spina	Stato	Frequenza (Hz)
Ingresso digitale 1	G1	Leva di comando SCV elettronico a comando remoto della valvola esterna: 0 = senza comando, 1 = con comando	Non applicabile per iGrade™ o Distance Trip.
Ingresso digitale 2	K1	Leva di comando SCV elettronico a comando remoto della valvola esterna: 0 = senza comando, 1 = con comando	
Ingresso digitale 3	C3	Non applicabile per iGrade™ o Distance Trip.	

Comandi	Spina	Stato	Corrente (mA)
Comando lato basso 1	E3	Non applicabile per iGrade™ o Distance Trip.	< 3000 mA
Comando lato basso 2	E2	Comando per relè usato con Distance Trip. I comandi lato basso usano una bassa corrente (30 mA o valore inferiore) per attivare (chiusura/massa) il lato corrente alta del relè. Il contatto E2 si attiva solo per il tempo di attivazione o la distanza del percorso, quindi si disattiva. Dopo che il contatto E2 si disattiva, il contatto D3 si attiva immediatamente (si chiude/va a massa) per 1,5 volte la	< 3000 mA

		durata di attivazione, quindi si disattiva. 0 = regime minimo, 1 = estensione/attivazione	
Comando lato basso 3	D3	Comando per relè usato con Distance Trip. I comandi lato basso usano una bassa corrente (30 mA o valore inferiore) per attivare (chiusura/massa) il lato corrente alta del relè. Il contatto E2 si attiva solo per il tempo di attivazione o la distanza del percorso, quindi si disattiva. Dopo che il contatto E2 si disattiva, il contatto D3 si attiva immediatamente (si chiude/va a massa) per 1,5 volte la durata di attivazione, quindi si disattiva. 0 = regime minimo, 1 = retrazione	< 3000 mA

RW00482,00009D9-39-29APR20

Ore



PC26561—UN—27NOV18

A—Menu a discesa

B—Ore

C—Applicazione

D—Ore totali

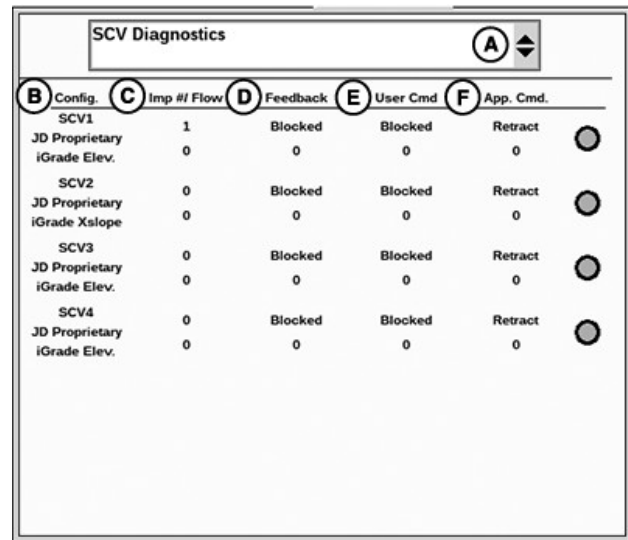
Selezionare il tasto Centralina Applicazioni > Tab Diagnostica > Ore dal menu a discesa (A).

Le ore (B) visualizzate sono il tempo durante il quale ciascuna applicazione (C) è stata attivata e in funzione.

Le ore totali (D) visualizzate sono il tempo totale di funzionamento della Centralina Applicazioni con uno stato attivo.

RW00482,00007CD-39-03JUN19

Diagnostica distributori idraulici



PC27188—UN—20MAY19

A—Menu a discesa

B—Configurazione

C—Flusso attrezzo numero

D—Feedback sensore

E—Comando utente

F—Comando Centralina Applicazioni

Selezionare il tasto Impostazione unità di comando > Scheda Diagnostica > Diagnostica distributori idraulici dal menu a discesa (A).

Diagnostica distributori idraulici visualizza le seguenti informazioni.

- Configurazione (B)
- Flusso attrezzo numero (C)
- Feedback sensore (D)
- Comando utente (E)
- Comando Centralina Applicazioni (F)

Valori di diagnostica distributori idraulici		
Stato portata	Numero	Definizione
Bloccato	0	La valvola non consente alcun flusso.
Estensione	1	La valvola consente un flusso positivo.

Valori di diagnostica distributori idraulici		
Ritrazione	2	La valvola consente un flusso negativo
Flottazione	3	La valvola è aperta.
Errore	14	Si è verificato un errore.

RW00482,00008CD-39-06OCT21

Manutenzione

Lista di controllo pre-stagionale

Oltre a completare i passaggi previsti nella lista di controllo prima dell'inizio della stagione, usare la lista prestagionale nelle seguenti eventualità:

- Introduzione nel sistema di un trattore o attrezzo diverso.
- Riparazione, sostituzione o regolazione di un componente dell'impianto idraulico.
- Sostituzione di un componente AMS (soluzioni di gestione delle applicazioni agricole).

Lista di controllo prestagionale

- ☐ Dotarsi del manuale dell'operatore più recente.
Per maggiori informazioni fare riferimento alla Libreria per le Pubblicazioni tecniche John Deere.

NOTA: Assicurarsi che l'attrezzatura disponga di un'alimentazione continua durante l'aggiornamento del software. I tempi di aggiornamento del software variano in base ad attrezzatura, rete o velocità CAN BUS e dimensioni dei file del programma. Ad esempio, l'aggiornamento della Centralina Applicazioni UCC2 richiede una media di 30 minuti.

- ☐ Aggiornare il software. Visitare il sito StellarSupport.com per scaricare il software più recente.
 - ☐ Display
 - ☐ Ricevitore sulla macchina
 - ☐ Ricevitori sull'attrezzo
 - ☐ Ricevitore della stazione base
 - ☐ Unità di comando
- ☐ Attivare le applicazioni sul display.
- ☐ Verificare che il cablaggio non presenti segni di usura e danni attorno a punti di schiacciamento, angoli, bordi e punti di supporto dell'hardware. Riparare secondo necessità.
- ☐ Verificare che i connettori del cablaggio non presentino usura sui fili esposti. Riparare secondo necessità.
- ☐ Controllare le guarnizioni ed i meccanismi di fermo dei connettori. Riparare secondo necessità.
- ☐ Verificare che i contatti dei connettori non presentino segni di usura, impurità e corrosione. Pulire e riparare secondo necessità.
 - ☐ Connettore ISO
 - ☐ Ricevitori
 - ☐ Display
- ☐ Ispezionare la viteria di montaggio. Serrare nuovamente secondo necessità.
 - ☐ Display
 - ☐ Ricevitori
 - ☐ Montante
- ☐ Regolare le portate dei distributori idraulici (SCV).

- ☐ Regolare la valvola di compensazione (se pertinente).
- ☐ Eseguire la taratura delle soglie del distributore idraulico.
- ☐ Tarare i moduli di compensazione del terreno (TCM) di macchina ed attrezzo.
- ☐ Verificare l'eventuale presenza di perdite nel cilindro idraulico dell'attrezzo.
- ☐ Configurazione funzioni macchina applicabili:
 - ☐ IVT™ (trasmissione a variazione continua)
 - ☐ PowerShift™ automatica
 - ☐ Efficiency Manager™ PowerShift™
 - ☐ Deceleratore a pedale

(Per liste di controllo dettagliate, consultare il Manuale dell'operatore dell'attrezzo.)

RW00482,00005AF-39-07DEC20

Lista di controllo quotidiana

- ☐ Tarare il punto di riferimento.
- ☐ Verificare che il cavo non presenti segni di usura e danni attorno a punti di schiacciamento, angoli, bordi e punti di supporto della viteria. Riparare secondo necessità.
- ☐ Verificare che i connettori del cavo non presentino usura sui fili esposti. Riparare secondo necessità.
- ☐ Ispezionare la viteria di montaggio. Serrare nuovamente secondo necessità.
 - ☐ Display
 - ☐ Ricevitori
 - ☐ Montante
- ☐ Verificare l'eventuale presenza di perdite nel cilindro idraulico dell'attrezzo.

(Per liste di controllo dettagliate, consultare il Manuale dell'operatore dell'attrezzo.)

RW00482,00002AD-39-11NOV14

Lista di controllo post-stagionale

- ☐ Verificare che il cavo non presenti segni di usura e danni attorno a punti di schiacciamento, angoli, bordi e punti di supporto della viteria. Riparare secondo necessità.
- ☐ Verificare che i connettori del cavo non presentino usura sui fili esposti. Riparare secondo necessità.
- ☐ Controllare le guarnizioni ed i meccanismi di fermo dei connettori. Riparare secondo necessità.
- ☐ Verificare che i contatti dei connettori non presentino

IVT è un marchio commerciale Deere & Company
PowerShift è un marchio commerciale Deere & Company
Efficiency Manager è un marchio commerciale Deere & Company

segni di usura, impurità e corrosione. Pulire e (o) riparare secondo necessità.

☐ Connettore ISO

☐ Ricevitori

☐ Display

☐ Ispezionare la viteria di montaggio. Serrare nuovamente secondo necessità.

☐ Display

☐ Ricevitori

☐ Montante

☐ Verificare l'eventuale presenza di perdite nel cilindro idraulico dell'attrezzo.

(Per liste di controllo dettagliate, consultare il Manuale dell'operatore dell'attrezzo.)

RW00482.00002B0-39-11NOV14

Indice alfabetico

A

Abilitazione del file server	60D-12
Aggiornamento dell'unità di comando	30C-3
Automazione dell'attrezzo	
Disinnesto, disattivazione e disabilitazione	70-1
Azzeramento dei dati	80-8
Azzeramento di VT ISOBUS	80-9

C

Calibrazione	
Modulo di compensazione terreno (TCM)	60A-9
Calibrazione manuale distributore idraulico	60C-3
Carico motore	60C-10
Codice di attivazione	30C-3
Collegamento dell'attrezzo	60A-1
Comando pendenza	
Calcolatore pendenza	
Impostazione	60C-8
Funzionamento	70-4
Immissione manuale	
Impostazione	60C-8
Impostazione	60C-8
Comando remoto	
Funzionamento	70-3
Impostazione	60C-7
CommandCenter	40-1
CommandCenter™	
Comandi dei distributori idraulici	
Configurazione	60A-1
Modalità automatica	60A-1
Configura Stazione base	60A-6
Configurazione distributore idraulico	60C-2
Controllo del piano	
Calcolatore piano	
Impostazione	60C-4
Funzionamento	70-3
Immissione manuale	
Impostazione	60C-6
Impostazione	60C-4
Modifica punto di origine	
Impostazione	60C-4

D

Diagnostica	
iGrade™	
Comando remoto	80-12
Limitazione del carico	
Carico motore	80-11
Regime motore	80-11
Slittamento ruote	80-11
Taglio massimo	80-10
Valori nominali	80-10
Stato Distance Trip	80-9
Stato iGrade™	80-10

Disinnesto, disattivazione e disabilitazione	
Automazione dell'attrezzo	70-1
Display	40-1
Display elettronico, uso corretto	05-3
Distance trip	
Impostazione	
Calibrazione sfalsamenti attrezzatura	60D-13
Comando percorso	60D-8
Documentazione percorso	60D-11
Sfalsamenti attrezzatura	60D-1
Modifica origine	
Impostazione	60D-7
Distance Trip	
Funzionamento	70-2
Impostazione	
Calibrazione del ritardo attrezzatura	60D-14
Calibrazione del ritardo meccanico	60D-14
Prova azione percorso	60D-13
Teoria di funzionamento	30B-1

E

Elenco di controllo	
Periodo pre-stagionale	100-1

F

File server	60D-12
Funzionamento	
Comando pendenza	70-4
Comando remoto	70-3
Controllo del piano	70-3
Distance Trip	70-2

G

Griglia	
Teoria di funzionamento	30B-1
Griglia — 90 gradi	
Impostazione	60D-5
Griglia — Angoli integrati	
Impostazione	60D-6
Griglia — Filari alterni	
Impostazione	60D-6
Griglia — Triangoli equilateri	
Impostazione	60D-5

H

Hardware	30C-1
----------------	-------

I

Idraulico	
Comandi dei distributori idraulici	
Configurazione	60A-1
Modalità automatica	60A-1

iGrade™

Usò dell'Active Implement Guidance con iGrade™ 60B-1

Impostazione

Calibrazione distributore idraulico 60C-3
 Comando pendenza 60C-8
 Calcolatore pendenza 60C-8
 Immissione manuale 60C-8
 Comando remoto 60C-7
 Configurazione distributore idraulico 60C-2
 Controllo del piano 60C-4
 Calcolatore piano 60C-4
 Immissione manuale 60C-6
 Modifica punto di origine 60C-4

Distance trip

Calibrazione sfalsamenti attrezzatura 60D-13
 Comando percorso 60D-8
 Documentazione percorso 60D-11
 Modifica origine 60D-7
 Sfalsamenti attrezzatura 60D-1

Distance Trip

Calibrazione del ritardo attrezzatura 60D-14
 Calibrazione del ritardo meccanico 60D-14
 Prova azione percorso 60D-13

Griglia — 90 gradi 60D-5

Griglia — Angoli integrati 60D-6

Griglia — Filari alterni 60D-6

Griglia — Triangoli equilateri 60D-5

Linee parallele 60D-3

Pagina funzioni 60B-2

Porte seriali 60B-1

Recinzione 60D-3

Ricevitore GPS della macchina 60A-7

Schema di appezzamenti 60D-4

Schema percorso 60D-2

Sfalsamenti GPS 60C-1

Sfalsamento elevazione 60C-9

Stazione base 60A-5

Superficie 60C-4

Taglio massimo 60C-11

Impostazione

Ricevitore GPS (sistema di posizionamento globale)
 dell'attrezzo 60A-7

Informazioni sui satelliti

PDOP 30B-2

VDOP 30A-3

Inserimento

Impianto idraulico 70-1

Modalità automatica 70-1

L

Limitazione del carico 60C-10

Linee parallele

Impostazione 60D-3

Teoria di funzionamento 30B-1

M

Mappe elevazione 30A-3

Mappe superficie 30A-3

Mappe topografia 30A-3

Modifica

Carico motore 60C-10

Limitazione del carico 60C-10

Regime motore 60C-10

Sensibilità carico motore 60C-11

Sensibilità comando elevazione 60C-9

Sensibilità comando rollio 60C-9

Sensibilità dei comandi 60C-9

Sensibilità limitazione del carico 60C-11

Sensibilità regime motore 60C-11

Sensibilità slittamento ruote 60C-11

Slittamento ruote 60C-10

Modulo di compensazione terreno (TCM)

Ottimizzazione 60A-8

Posizione della macchina e calibrazione 60A-9

Modulo di compensazione terreno (TCM)

Calibrazione 60A-9

Multipath 60A-5

N

Navigazione 30C-1, 30C-2

O**Ottimizzazione**

Modulo di compensazione terreno (TCM) 60A-8

P

Pagina funzioni 60B-2

Panoramica

Procedura di impostazione guidata 60B-1

Porta seriale del comando remoto

Hardware 50-1

Porte seriali 60B-1

Premessa 2

Problemi d'ombra 60A-5

Procedura di impostazione guidata

Panoramica 60B-1

Punto di origine 30A-2

R**Recinzione**

Impostazione 60D-3

Teoria di funzionamento 30B-1

Regime motore 60C-10

Regolazione

Valvola di compensazione 60A-4

Regolazione distributori idraulici (SCV)

CommandCenter™ Gen. 4 60A-2

CommandCenter™ GreenStar™ 3 60A-3

Display TouchSet™ 60A-4

Requisiti 30C-1

Ricevitore GPS.....	40-1
Ricevitore GPS (Sistema di posizionamento globale) ..	60A-7
Ricevitori	
StarFire™.....	40-1
Ricevitori StarFire™.....	40-1
Risoluzione dei problemi	
Centralina Applicazioni	
Diagnostica distributori idraulici.....	80-15
Hardware/Software.....	80-13
Letture di ingresso/uscita.....	80-13
Ore.....	80-15
Codice di stato.....	80-1
Codice di uscita.....	80-1
iGrade™	
Comando remoto.....	80-12
Limitazione del carico	
Carico motore.....	80-11
Regime motore.....	80-11
Slittamento ruote.....	80-11
Taglio massimo.....	80-10
Valori nominali.....	80-10
Macchina.....	80-6
Sistema Distance Trip.....	80-3
Sistema iGrade.....	80-3
Stato Distance Trip.....	80-9
Stato iGrade™.....	80-10
Risoluzione dei problemi della macchina.....	80-6

S

Schema di appezzamenti	
Impostazione.....	60D-4
Teoria di funzionamento.....	30B-2
Schema percorso	
Impostazione.....	60D-2
Sensibilità carico motore.....	60C-11
Sensibilità comando elevazione.....	60C-9
Sensibilità comando rollio.....	60C-9
Sensibilità dei comandi.....	60C-9
Sensibilità limitazione del carico.....	60C-11
Sensibilità regime motore.....	60C-11
Sensibilità slittamento ruote.....	60C-11
Sfalsamenti GPS.....	60C-1
Sfalsamento elevazione	
Impostazione.....	60C-9
Sicurezza, evitare i fluidi ad alta pressione	
Evitare i fluidi ad alta pressione.....	05-4
Sicurezza, predellino e corrimano	
Uso corretto del predellino e dei corrimano.....	05-2
Sistema di posizionamento globale (GPS)	
Impostazione del ricevitore dell'attrezzo.....	60A-7
Impostazione del ricevitore della macchina ...	60A-7
Sistema Distance Trip	
Risoluzione dei problemi.....	80-3
Sistema iGrade™	
Risoluzione dei problemi.....	80-3

Slittamento ruote.....	60C-10
Software.....	30C-1
Sostituzione della memoria di sola lettura programmabile e cancellabile (EPROM).....	30C-3
Stazione base.....	60A-5
Impostazione.....	60A-5
Superficie	
Impostazione.....	60C-4

T

Tab Stato.....	70-2
Taglio massimo	
Impostazione.....	60C-11
Teoria di funzionamento	
Comando pendenza.....	30A-1
Comando remoto.....	30A-2
Controllo del piano.....	30A-1
Distance Trip.....	30B-1
Griglia.....	30B-1
iGrade.....	30A-1
Linee parallele.....	30B-1
Recinzione.....	30B-1
Schema di appezzamenti.....	30B-2

U

Unità di comando	
Aggiornamento.....	30C-3

V

Valvola di compensazione	
Regolazione.....	60A-4