# Universaali John Deere G5$^{Plus}$ -näyttö ja universaali G5-näyttö

## Ohjelmistoversio: 11.1.3967–XXX

JOHN DEERE

## KÄYTTÖOHJE

**Universaali John Deere G5Plus -näyttö ja universaali G5-näyttö**

**OMPFP27131 PAINOS B6 (FINNISH)**

**John Deere Ag Management Solutions**

## Johdanto

KIITÄMME SINUA tämän John Deere -tuotteen hankinnasta.

PEREHDY TÄHÄN KÄSIKIRJAAN huolella, jotta opit laitteen oikean käyttö- ja huoltotekniikan. Muuten seurauksena voi olla henkilövahinko tai laitteiden vaurioituminen. Käyttöohje ja laitteen turvamerkit ovat saatavana useilla kielillä. Katso lisätietoja tilauksesta osoitteesta www.techpubs.deere.com (Ag&Turf/JDPS) tai www.johndeeretechinfo.com (C&F) tai ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään.

TÄMÄ KÄSIKIRJA on laitteeseen kiinteästi kuuluva osa ja sen tulee siirtyä uudelle omistajalle laitteen myynnin yhteydessä.

MITTAYKSIKÖINÄ tässä käyttöohjeessa käytetään sekä metrisiä mittoja että vastaavia amerikkalaisia mittoja. Käytä vain sopivankokoisia varaosia ja kiinnittimiä. Metrijärjestelmän mukaisia tai tuumamittaisia kiinnittimiä varten saatetaan tarvita erityisiä metrijärjestelmän mukaisia tai tuumamittaisia työkaluja.

Tuotteen tai työkoneen OIKEA JA VASEN PUOLI on määritelty normaaliin ajosuuntaan nähden.

KIRJOITA VALMISTENUMEROT (PIN) osaan Tekniset tiedot tai Tuotteen numerot. Merkitse kaikki numerot huolellisesti muistiin siltä varalta, että laite varastetaan. Numerot auttavat laitteen jäljittämisessä. PIN-tiedot ovat hyödyllisiä osia tilattaessa. Säilytä tunnistenumerot varmassa paikassa erillään tuotteesta.

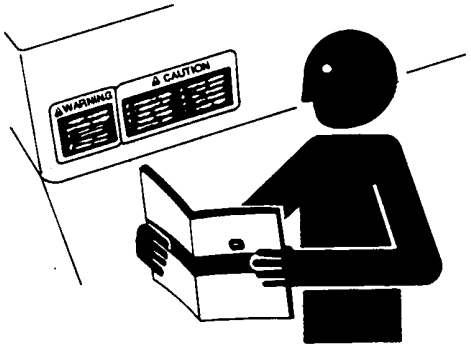
TAKUU annetaan osana John Deeren tukiohjelmaa asiakkaille, jotka käyttävät ja huoltavat laitteitaan tässä käyttöohjeessa kuvatulla tavalla. Takuuehdot on selostettu ostohetkellä luovutetussa takuutodistuksessa.

Takuun mukaisesti John Deere takaa tuotteensa siltä varalta, että niissä ilmenee vikoja takuuaikana. Joissakin tapauksissa John Deere suorittaa myös maksuttomia parannuksia jälkiasennuksina, vaikka tuotteen takuuaika olisi jo umpeutunut. Jos laitetta käytetään väärin tai siihen tehdään tehtaan alkuperäisten määritysten vastaisia muutoksia, takuu mitätöityy ja jälkiasennuksina tehtävät parannukset voidaan evätä.

Jos et ole tämän laitteen alkuperäinen omistaja, sinun kannattaa ilmoittaa paikalliselle John Deere -jälleenmyyjälle tämän koneen sarjanumero. Siten John Deeren on helpompi tiedottaa sinulle tärkeistä aiheista tai tuoteparannuksista.

DX,IFC5E-22-05NOV25

## John Deere on palveluksessasi




TS201—UN—15APR13

Asiakastyytyväisyys on John Deerelle tärkeää.

Jälleenmyyjämme pyrkivät tarjoamaan sinulle osia ja huoltoa nopeasti ja tehokkaasti:

- Laitteistoasi tukevat huolto- ja varaosat.
- Koulutetut huoltoteknikot ja laitteistosi huoltoon tarvittavat vianmääritys- ja korjaustyökalut.
- **John Deeren vaihto-osat, korjauspalvelut ja huolto- tai korjaustiedot ovat saatavilla. Lisätietoja on osoitteessa deere.com tai deere.ca.**

DX,IFC,JDS-22-30SEP25

## Tavaramerkit

| Tavaramerkit | |
|---|---|
| AutoTrac™ | Deere & Company -yhtiön tavaramerkki |
| CommandCenter™ | Deere & Company -yhtiön tavaramerkki |
| Field Doc™ | Deere & Company -yhtiön tavaramerkki |
| FurrowVision™ | Deere & Company -yhtiön tavaramerkki |
| GreenStar™ | Deere & Company -yhtiön tavaramerkki |
| iGrade™ | Deere & Company -yhtiön tavaramerkki |
| iPad™ | Apple-yhtiön tavaramerkki |
| iTEC™ | Deere & Company -yhtiön tavaramerkki |
| JDLink™ | Deere & Company -yhtiön tavaramerkki |
| John Deere | Deere & Company -yhtiön tavaramerkki |
| RowSense™ | Deere & Company -yhtiön tavaramerkki |

| | |
|---|---|
| SeedStar™ | Deere & Company -yhtiön tavaramerkki |
| Service ADVISOR™ | Deere & Company -yhtiön tavaramerkki |
| StarFire™ | Deere & Company -yhtiön tavaramerkki |
| Voyager® | ASA Electronics -yhtiön tavaramerkki |

ch177nn,1728451133747-22-28MAY25

## Näytön käyttö ja suojaaminen

**TÄRKEÄÄ: Älä pese John Deere G5e CommandCenter -näyttöjä painepesurilla tai upota niitä.**

John Deere G5e CommandCenter -näytöt ja niihin liittyvät, kiinnitetyt sähköliittimet ovat suojausluokan IP65 mukaisesti veden- ja pölynkestäviä ja sopivat tyypillisiin maatalouskäytön olosuhteisiin. Näyttöä voidaan käyttää avoimessa tai suljetussa ohjaamossa. Äärimmäisiä olosuhteita, kuten näytön painepesua tai upottamista, tulee välttää. Irrota näyttö koneesta, kun se ei ole käytössä, jotta pitkät altistusajat elementeille voidaan välttää.

ch177nn,1676275764495-22-04MAR25

## John Deeren teknisten tietojen kirjakauppa

Tuotteen toiminnot eivät ehkä vastaa täysin tässä asiakirjassa kuvattuja oppaan tulostuksen jälkeen tapahtuneiden muutosten johdosta. Lue käyttöoppaan uusin versio ennen käyttöä. Saat kopion jälleenmyyjältä tai osoitteesta techpubs.deere.com.

CZ76372,000071F-22-04AUG25

## Näytön käyttöohje

G5-näytön käyttöohje on saatavilla näytössä, ohjekeskustoiminteessa. Näyttötuki on osassa Näytön esittely.

AL70325,000063C-22-04MAR25

## Ohjelmapäivitysten lataaminen

Varmista, että näytön ohjelmisto on päivitetty uusimpaan versioon. Ohjelmapäivitykset voi ladata osoitteesta:

**https://my.deere.com/software-downloads/software-manager/**

CZ76372,000071E-22-17JUN14

# Sisältö


Sivu

**Turvallisuus**
Turvallisuusohjeiden merkintä ..... 02A-1
Varoitusten luokittelu ..... 02A-1
Turvallisuusohjeiden noudattaminen ..... 02A-1
Turvallinen kunnossapito ..... 02A-2
Askelmien ja kahvojen oikea käyttö ..... 02A-2
Elektronisten komponenttien ja pidikkeiden turvallinen käsittely ..... 02A-2
Elektronisen näytön asianmukainen käyttö ..... 02A-3
Pysy etäällä leikkuupöydistä ..... 02A-3
Traktorin turvallinen käyttö ..... 02A-3
Opastusjärjestelmien turvallinen käyttö ..... 02A-4
Turvavyön asianmukainen käyttö ..... 02A-5
Koneen turvallinen pysäköinti ..... 02A-5
Opastajan istuin ..... 02A-5
Työkoneen automatiikkajärjestelmien turvallinen käyttö ..... 02A-6
Varo korkeapaineisia nesteitä ..... 02A-6
Perehdy ISOBUS-ohjainyksiköiden käyttöohjeisiin ..... 02A-6
Vältä peruuttamisen aiheuttamat päälleajo-onnettomuudet ..... 02A-7
Sähköiskujen ja tulipalojen välttäminen ..... 02A-7
Voimansiirtojohtojen välttäminen ..... 02A-7
Oikea etäisyys autonomisen käytön aikana ..... 02A-7
Koneen mukana matkustaminen autonomisen käytön aikana ..... 02A-8

**Turvamerkit**
Autonomisen käytön turvallisuus ..... 02B-1
Turvavaroitus — AutoTrac havaittu ..... 02B-1
Turvallisuusvaroitus – Ohittamaton raja ..... 02B-1
Turvavaroitus — ISOBUS-ohjainyksikkö ..... 02B-1
Turvallisuusvaroitus – ISO-varasäätimien väärä käyttö ..... 02B-2
Turvallisuusvaroitus – ISO-varasäätimien määritykset ..... 02B-2
Turvallisuusvaroitus – ISO-varasäätimen apuohjelma ..... 02B-2
Turvavaroitus — Järjestelmän uudelleenkäynnistys ..... 02B-2
Turvavaroitus — Ohjelmiston asennus ..... 02B-3
Sähkö- ja elektroniikkalaiteromu ..... 02B-3

**Varoitussiirtokuvat ilman tekstiä**
Varoitussiirtokuvien sijainti ..... 02C-1
Tekstittömien turvatarrojen selitykset ..... 02C-1
Lue käyttöohje ..... 02C-1

**Ilmoitukset**
Mallin ja tarrojen nimet ..... 03-1
Päiväyskoodin tunnistus ..... 03-1

Sivu

Liittovaltion viestintäkomission huomautus ..... 03-1
Yhdysvallat – Federal Communications Commissionin (FCC) ilmoitukset käyttäjälle ..... 03-2
Euraasian talousunioni – EAC ..... 03-2
Euraasian talousunioni – EAC ..... 03-5
EU—Vaatimustenmukaisuusvakuutus ..... 03-8
EU – vaatimustenmukaisuusvakuutus ..... 03-9
Iso-Britannia – vaatimustenmukaisuusvakuutus ..... 03-10
Iso-Britannia – vaatimustenmukaisuusvakuutus ..... 03-11

**Toiminta - näytön esittely**
John Deere G5- ja G5PlusUniversal -näyttö ..... 04A-1
Työsivun rakenne ..... 04A-2
Valikko ..... 04A-3
Näytön ohjeet ..... 04A-3
Tilatietojen keskus ..... 04A-3
Toiminnevalitsimet ..... 04A-3
Näytön lisenssit ..... 04A-3

**Toiminta—Näytön asetukset**
Näytön asetukset ..... 04B-1
Näytönvalitsin ..... 04B-5
Käyttäjät ja käyttöoikeudet ..... 04B-7
Langattomat asetukset ..... 04B-9
COM-porttiasetukset ..... 04B-10
Alkuperäinen GreenStar-näyttö ..... 04B-11

**Toiminta—Työ- ja peltoasetukset**
Laitteiston hallinta ..... 04C-1
Pellon valinta ..... 04C-4
Pellon asetukset ..... 04C-5
Pellot & rajat ..... 04C-6
Kartoitus ..... 04C-13
Liput ..... 04C-15
Sisääntuloliput ..... 04C-15
Työasetukset ..... 04C-16
Työt yhteensä ..... 04C-17
Suoritusnäyttö ..... 04C-18
Työn tallentaminen ..... 04C-18
Jakaminen ..... 04C-19
Video ..... 04C-20
Hallintalaitteiden asetukset ..... 04C-21
Asetusten hallinta ..... 04C-22
Koneen tyhjäkäynnin toimintaperiaate ..... 04C-22
Ajouran ohjaus ..... 04C-22

**Toiminta—Tiedostonhallinta**
Tiedostonhallinta ..... 04D-1
USB-tallennusväline ..... 04D-5


**Jatkuu seuraavalla sivulla**

*Alkuperäisohjeet. Kaikki tämän käsikirjan tiedot, kuvat ja spesifikaatiot perustuvat uusimpiin julkaisuhetkellä saatavilla oleviin tietoihin. Pidätämme oikeuden muutoksiin ilman erillistä ilmoitusta.*

COPYRIGHT © 2026
DEERE & COMPANY
Moline, Illinois
All rights reserved.

Sivu

Näyttökuvien tallentaminen ..... 04D-5

**Toiminta—Ohjelmistonhallinta**
Ohjelmistonhallinta ..... 04E-1
Näytön ja ohjainyksikön ohjelmiston päivitys .... 04E-2
Muiden kuin näytön laitteisto- ja ohjelmistoaktivoinnit ..... 04E-4

**Toiminta—ISOBUS VT**
ISOBUS VT ..... 04F-1

**Toiminta—StarFire-vastaanotin**
StarFire GPS -vastaanotin ..... 04G-1
StarFire-ohjelmiston etäpäivitykset ..... 04G-1

**Toiminta—Ajolinjan AutoTrac-ohjaus**
AutoTrac ..... 04H-1
Opastusjärjestelmien turvallinen käyttö ..... 04H-2
Ajolinjan AutoTrac-ohjauksen menetelmät ..... 04H-2
AutoPath ..... 04H-7
Ajolinjan vaihto ..... 04H-10
Työleveyden muutosilmoitus ..... 04H-12
Ajourat ..... 04H-12
Jaettu signaali ..... 04H-12
Tie- ja aktivointikatkaisin ..... 04H-12
Ajolinjojen etäisyys ..... 04H-12
Ajouran valinta ..... 04H-12
Vaihda ajoura ..... 04H-12
Reittisarja ..... 04H-13
Valopalkin asetukset ..... 04H-13
AutoPath-karttatiedot ..... 04H-13
AutoTrac-tilan ympyräkaavio ..... 04H-14
Ajouran asetus ..... 04H-14
Ota AutoTrac käyttöön ..... 04H-15
AutoTrac-ohjauksen käyttöönotto ..... 04H-15
Aktivointikatkaisin ..... 04H-15
AutoTrac-ohjauksen uudelleenkytkentä seuraavalla ajolinjalla ..... 04H-16
Vähimmäis- ja enimmäisnopeudet ..... 04H-16
Käännöksen ennakointi ..... 04H-18
Esteiden kiertäminen ..... 04H-18
AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit ..... 04H-19
Työkoneen ajolinjan AutoTrac-ohjaus (passiivinen) ..... 04H-20
AutoTrac RowSense ..... 04H-21
AutoTrac-toiminnon poistaminen käytöstä, kun sitä ei käytetä ..... 04H-22
Järjestelmän poiskytkentä ja poistaminen käytöstä ..... 04H-22
Ohjausasetukset ..... 04H-23
Reittiäänet ..... 04H-23
Suoran reitin tallentaminen tai esteiden kiertäminen ..... 04H-23
Suoran reitin tallentaminen mukautuvaan kaareen ..... 04H-24

**Toiminta—AutoTrac-kääntöautomatiikka**
AutoTrac-kääntöautomatiikka ..... 04I-1
Traktorin AutoTrac-kääntöautomatiikka ..... 04I-2
Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomatiikka ..... 04I-4
Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomatiikka ..... 04I-6

Sivu

**Toiminta—Machine Sync**
Machine Sync ..... 04J-1
Yhteensopivuus John Deere Machine Syncin kanssa ..... 04J-2
Machine Sync -hallintalaitteet ..... 04J-4
Machine Syncin käyttäminen – Johtaja ..... 04J-5
John Deere Machine Syncin käyttö – Nostin ..... 04J-6
Kytkeytymisen kiitotie ..... 04J-7

**Toiminta—Limittäisyyden hallinta**
Limittäisyyden hallinta ..... 04K-1
Manuaal. limitt. hallinta ..... 04K-1

**Toiminta—Osiohallinta**
Osiohallinta ..... 04L-1
Osien tilamoduuli ..... 04L-3
Limittäisyysasetukset ..... 04L-3

**Toiminta – autonomia**
Autonomia-toiminteen yleiskatsaus ..... 04M-1

**Käyttö – etänäytön käyttö**
Etänäytön käyttö ..... 04N-1
Vaiheet näytön etäkäytön aloittamiseksi näytön etähallintaa varten ..... 04N-1

**Säätö ja optimointi—Ajolinjan AutoTrac-ohjaus**
Ympyräreitin asetukset ..... 05A-1
Ohjauksen optimointi ..... 05A-1
Kaarevan ajolinjan asetukset ..... 05A-4

**Säätö ja optimointi—Osiohallinta**
Lisäasetukset ..... 05B-1
Suorituskyvyn kalibrointi ..... 05B-1

**Vianetsintä—Näyttö**
Diagnostiikkakeskus ..... 06A-1
Järjestelmän palauttaminen ..... 06A-6

**Vianetsintä – AutoTrac**
AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit ..... 06B-1
Vianetsintä ..... 06B-2

**Vianetsintä—AutoTrac-kääntöautomatiikka**
Vianetsintä Active Implement Guidance -ohjauksella ..... 06C-1

**Kunnossapito – Kalibroinnit**
Huolto ja kalibroinnit ..... 07A-1
Huoltotarkastukset ..... 07A-1
Huoltovälit ..... 07A-1
Kalibroinnit ..... 07A-1

**Kunnossapito—Huolto**
Näytön puhdistus ..... 07B-1
Tehdastietojen palautus ..... 07B-1

## Turvallisuusohjeiden merkintä

T81389—UN—28JUN13

Tämä on turvallisuusohjetta osoittava merkki. Lue koneessa ja käyttöohjeessa oleva ohje erityisen hyvin estääksesi mahdollisen tapaturman.

Noudata suositeltuja varotoimia ja työskentele turvallisella tavalla.

DX,ALERT-22-29SEP98

## Varoitusten luokittelu

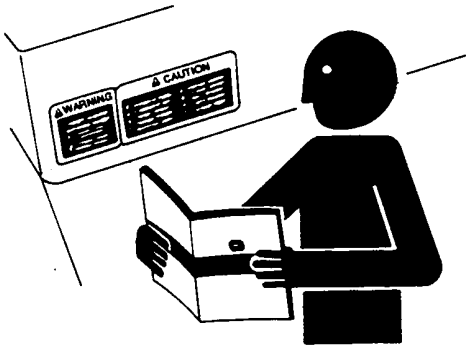
TS187—22—30SEP88

Varoitukset on luokiteltu eriasteisiksi: VAARA, VAROITUS tai HUOMIO. VAARA-varoitustarra osoittaa erittäin vaarallista aluetta.

VAARA- tai VAROITUS-tarrat on sijoitettu lähelle erityistä vaaraa. Yleiset ohjeet on merkitty HUOMIO-varoitustarralla. Tekstin yhteydessä olevat turvallisuusohjeet on merkitty tässä kirjassa HUOMIO-sanalla.

DX,SIGNAL-22-03MAR93

## Turvallisuusohjeiden noudattaminen




TS201—UN—15APR13

Lue huolellisesti kaikki tämän oppaan ja koneeseen kiinnitettyjen turvamerkkien sisältämät turvallisuusviestit. Pidä turvamerkit moitteettomassa kunnossa. Korvaa puuttuvat tai vahingoittuneet turvamerkit. Varmista, että uudet laitteiston komponentit ja varaosat on varustettu ajan tasalla olevilla turvamerkeillä. Turvamerkkejä on saatavissa John Deere -jälleenmyyjältä.

Valmistajilta saaduissa osissa ja komponenteissa saattaa olla muita turvallisuustietoja, joita ei ole mainittu tässä käyttöohjekirjassa.

Opettele käyttämään konetta ja sen hallintalaitteita oikein. Älä anna kenenkään käyttää järjestelmää ilman riittävää opastusta.

Pidä kone moitteettomassa toimintakunnossa. Luvattomat muutokset koneeseen saattavat heikentää koneen suorituskykyä ja/tai turvallisuutta ja lyhentää koneen käyttöikää.

Jos et ymmärrä jotain tämän oppaan osaa ja tarvitset opastusta, ota yhteys John Deere -jälleenmyyjään.

DX,READ-22-01AUG22

## Turvallinen kunnossapito

TS218—UN—23AUG88

Huolto-ohjeiden sisältö tulee ymmärtää, ennen kuin työskentely aloitetaan. Pidä työympäristö puhtaana ja kuivana.

Älä voitele, huolla tai säädä konetta sen liikkuessa. Pidä kädet, jalat ja vaatetus poissa liikkuvien osien läheisyydestä. Kytke voimansiirto pois päältä ja liikuttele hallintavipuja paineen poistamiseksi. Laske työkone maahan. Sammuta moottori ja turvaa kone. Jos varustuksessa, irrota avain, irrota akkukaapeli ja anna koneen jäähtyä.

Tue kunnolla ne koneen osat, joiden täytyy olla nostettuna huollon aikana.

Pidä kaikki osat hyvässä kunnossa ja asianmukaisesti asennettuina. Korjaa vauriot välittömästi. Uusi vaurioituneet tai kuluneet osat. Poista rasva, öljy ja muu lika.

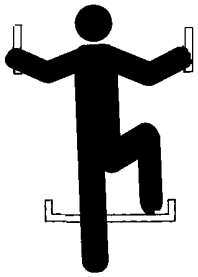
Ajettavissa laitteissa irrota akun maakaapeli (-) ennen sähkö- tai hitsaustöitä.

Hinattavissa työkoneissa irrota johdinsarjat traktorista ennen sähkö- tai hitsaustöitä.

Kaatuminen koneen puhdistuksen tai korkealla työskentelyn aikana voi johtaa vakavaan loukkaantumiseen. Käytä tikkaita tai huoltotasoa, jotta yllät helposti kuhunkin asennuskohteeseen. Käytä tukevia ja turvallisia jalan- ja kädensijoja.

DX,SERV-22-20JAN26

## Askelmien ja kahvojen oikea käyttö



T133468—UN—15APR13

Ehkäise putoaminen: pidä rintamasuunta aina ohjaamoon päin noustessasi traktoriin ja poistuessasi traktorista. Kolmen raajan tulee aina koskettaa samanaikaisesti askelmia, kahvoja ja kaiteita.

Ole erityisen varovainen mudan, lumen tai kosteuden aiheuttamissa liukkaissa olosuhteissa. Pidä askelmat puhtaina sekä rasvattomina ja öljyttöminä. Älä koskaan poistu koneesta hyppäämällä. Älä koskaan nouse liikkuvaan koneeseen tai poistu liikkuvasta koneesta.

DX,WW,MOUNT-22-12OCT11

## Elektronisten komponenttien ja pidikkeiden turvallinen käsittely

TS249—UN—23AUG88

Putoaminen varusteisiin kuuluvien elektronisten komponenttien asennuksen tai irrotuksen aikana voi aiheuttaa vakavan loukkaantumisen. Käytä tikkaita tai huoltotasoa, jotta yletyt helposti asennuskohteisiin. Käytä tukevia ja turvallisia jalan- ja kädensijoja. Älä asenna tai irrota komponentteja märissä tai jäisissä olosuhteissa.

Käytä pylvääseen tai muuhun korkeaan rakenteeseen asennettavan paikannusohjauksen (RTK) maatukiaseman asentamisessa tai huoltamisessa henkilöä, joka on hyväksytty kiipeämistehtäviin.

Sovella työkoneeseen kiinnitettävän GPS-vastaanottimen pylvään asentamisessa tai huoltamisessa asianmukaista nostotekniikkaa ja käytä asianmukaista suojavarustusta. Pylväs on raskas ja hankala käsitellä. Työskentelyyn tulee osallistua kaksi

henkilöä, mikäli asennuskohteita ei ole mahdollista saavuttaa maasta tai huoltotasolta käsin.

DX,WW,RECEIVER-22-24AUG10

## Elektronisen näytön asianmukainen käyttö

Elektroniset näytöt ovat oheislaitteita, joiden käyttötarkoitus on kuljettajan avustaminen pellolla suoritettavassa työssä, mukavuuden parantaminen ja viihdytys. Näytöissä on useita eri toimintoja ja niitä käytetään useissa koneen sovelluksissa. Niitä voidaan käyttää myös yhdessä toisten oheislaitteiden kuten käsissä pidettävien sähkölaitteiden kanssa.

Oheislaite on mikä tahansa laite, jota ei tarvita koneen käyttämiseen sen ensisijaiseen tarkoitukseen. Käyttäjä on aina vastuussa koneen turvallisesta käyttämisestä ja hallinnasta.

Näin vältät loukkaantumiset koneen käytön aikana:

- Sijoita näyttö paikalleen asennusohjeiden mukaan. Varmista, että näyttö on turvallisesti kiinnitetty eikä estä näkyvyyttä tai ole koneen hallintalaitteiden tiellä.
- Älä anna näytön häiritä keskittymistäsi työhön. Pysy valppaana. Kiinnitä huomiosi koneeseen ja ympäristön tapahtumiin.
- Älä muuta asetuksia tai käytä toimintoja, jotka vaativat pitkäaikaista monitorisäädinten käyttöä koneen liikkuessa. Pysäytä kone turvalliseen paikkaan ja aseta vaihde lukkoasentoon ennen tällaisten toimintojen käyttämistä.
- Älä käännä äänenvoimakkuutta niin korkealle, ettet voi kuulla liikenteen ääntä tai hälytysajoneuvoja.

Jotta monitorin käyttö olisi mahdollisimman turvallista, joitakin toimintoja voidaan poistaa käytöstä, niin että ne ovat käytettävissä vain, kun kone oli pysähtynyt ja/tai sen vaihde on asetettu lukkoasentoon. Tämän turvallisuusominaisuuden ohittaminen millään tavoin voi olla lainvastaista ja johtaa vaurioihin, vakavaan tapaturmaan tai kuolemaan.

Käytä vain käytettävissä olevia näyttötoimintoja olosuhteiden salliessa turvallisesti ja mukana toimitettujen ohjeiden mukaisesti. Noudata aina yleisiä turvallisuusohjeita ja paikallista tieliikennelainsäädäntöä käyttäessäsi oheislaitteita.

DX,ELEC,DISPLAY-22-13JAN15

## Pysy etäällä leikkuupöydistä

ES118704—UN—21MAR95

Teräpalkkia, syöttökierukkaa, laonnostokelaa ja syöttöteloja ei voida täysin suojata niiden toimintatavan vuoksi. Pysy etäällä näistä liikkuvista osista käytön aikana. Kytke pääkytkin pois, sammuta moottori ja poista avain virtalukosta ennen koneen huoltamista tai puhdistamista.

FX,CUT-22-21DEC90

## Traktorin turvallinen käyttö

Voit pienentää onnettomuusriskiä noudattamalla seuraavia yksinkertaisia varo-ohjeita:

- Käytä traktoria vain sellaisiin työtehtäviin, joihin se on tarkoitettu, esim. maataloudessa käytettävien vaihdettavien varusteiden työntämiseen, vetämiseen, hinaamiseen, käyttämiseen ja kuljettamiseen.
- Kuljettajien täytyy pystyä henkisesti ja fyysisesti hallitsemaan ohjaamoa ja/tai hallintalaitteita ja käyttämään konetta asianmukaisesti ja turvallisesti.
- Älä koskaan käytä konetta, kun keskittymiskykysi on heikentynyt, olet väsynyt tai olet vammautunut. Koneen turvallinen käyttö vaatii kuljettajan täyden huomion ja tarkkaavaisuuden.
- Tätä traktoria ei ole tarkoitettu huvi- tai virkistyskäyttöön.
- Lue tämä käyttöohje ennen traktorin käyttöä ja noudata oppaassa ja traktorissa olevia käyttö- ja turvaohjeita.
- Noudata käyttöohjeen työkoneiden/lisävarusteiden (kuten etukuormainten) käyttöä ja lisäpainoja koskevia ohjeita.
- Noudata asennetun tai vedettävän koneen tai perävaunun käyttöohjetta. Älä käytä mitään koneen ja traktorin tai perävaunun ja traktorin yhdistelmää, jos kaikkia ohjeita ei noudateta.
- Varmista ennen moottorin käynnistämistä ja työskentelyn aloittamista, että kukaan ei oleskele traktorin tai siihen kytketyn työkoneen läheisyydessä tai työskentelyalueella.
- Pysy loitolla kolmipistevivustosta ja hydraulisesta vetokoukusta (jos varustuksessa), kun ohjaat niitä.

- Pidä kädet, jalat ja vaatetus poissa liikkuvien osien läheisyydestä.

**Huomattavaa ajon aikana**

- Älä koskaan yritä nousta liikkuvaan traktoriin tai poistua liikkuvasta traktorista.
- Suorita kaikki tarvittava koulutus loppuun ennen ajoneuvon käyttöä.
- Pidä lapset ja asiattomat henkilöt loitolla traktorista ja sen varusteista.
- Traktorin kyydissä ei saa matkustaa millään muulla tavalla, kuin istuen John Deeren hyväksymällä istuimella turvavyö kiinnitettynä.
- Pidä kaikki suojukset ja suojalevyt paikoillaan.
- Käytä asianmukaisia merkkejä, merkkivaloja ja äänimerkkejä käyttäessäsi traktoria yleisillä teillä.
- Siirry tien sivuun ennen pysäyttämistä.
- Vähennä nopeutta kääntyessäsi, käyttäessäsi yksittäisiä jarruja tai käyttäessäsi traktoria vaarapaikkojen läheisyydessä epätasaisessa maastossa tai jyrkissä rinteissä.
- Kohotetut työkoneet aiheuttavat ajoneuvon vakauden heikkenemistä.
- Kytke jarrupolkimet yhteen tieajoa varten.
- Pumppaa jarruja, jos pysähdyt liukkaalle pinnalle.
- Puhdista lokasuojat ja niiden roiskeläpät (jos varustuksessa) säännöllisesti. Poista lika ennen ajoa yleisillä teillä.

**Lämmityksellä ja tuuletuksella varustettu kuljettajan istuin**

- Ylikuumentunut istuinlämmitin voi aiheuttaa palovammoja tai vahingoittaa istuinta. Vähentääksesi palovammariskejä, noudata varovaisuutta käyttäessäsi istuinlämmitintä pitkiä aikoja, etenkin jos kuljettaja ei tunne lämpötilan muutosta tai kipua iholla. Älä laita istuimelle tavaroita, kuten peittoa, pehmustetta, suojusta tai muuta vastaavaa esinettä, joka voi aiheuttaa istuinlämmittimen ylikuumentumisen.

**Kuormien hinaus**

- Ole varovainen vetäessäsi ja pysäyttäessäsi raskaita kuormia. Traktorin pysäyttämiseen tarvittava matka kasvaa hinattavien kuormien tai traktorin nopeuden kasvaessa, samoin kuin ajettaessa alamäkeen. Liian painava kuorma traktorin painoon nähden tai liian suuri ajonopeus saattaa aiheuttaa ajoneuvon hallinnan menettämisen riippumatta siitä, onko perävaunu varustettu jarruilla tai ei.
- Ota huomioon laitteen ja sen kuorman kokonaispaino.
- Kytke hinattava kuorma vain hyväksyttyihin liittimiin estääksesi traktorin kaatuminen taaksepäin.

**Traktorin pysäköinti ja traktorista poistuminen**

- Ennen kuin poistut traktorista, kytke ulosottoventtiilit ja voimanotto pois päältä, sammuta moottori, laske työkoneet tai lisävarusteet maahan, kytke niiden ohjauslaitteet vapaa-asentoon ja kytke pysäköintimekanismit turvallisesti päälle, lukitussalpa, vaihteiston lukko ja seisontajarru mukaan lukien. Lisäksi, jos traktori jätetään vartioimatta, poista avain (jos sellainen on) ja lukitse traktori.
- Vaihteen jättäminen päälle moottori sammutettuna EI ESTÄ traktorin liikettä.
- Älä koskaan mene käytössä olevan voimanoton tai työkoneen lähettyville.
- Odota ennen huoltotöiden aloittamista, että kaikki liikkeet ovat pysähtyneet.

**Yleisiä onnettomuuksia**

Traktorin turvallisuudesta piittamaton käyttö tai väärinkäyttö voi johtaa onnettomuuteen. Kiinnitä huomio traktorin käyttöön liittyviin vaaratekijöihin.

Tavallisimmat traktoreihin liittyvät onnettomuudet ovat:

- Traktorin kaatuminen
- Törmäykset moottoriajoneuvojen kanssa
- väärä käynnistystapa
- Takertuminen pyörivään voimanottoakseliin
- Traktorista putoaminen
- Puristuminen ja kiinni tarttuminen työkonetta asennettaessa

DX,WW,TRACTOR-22-25NOV25

## Opastusjärjestelmien turvallinen käyttö

Opastusjärjestelmiä ei saa käyttää maantiellä. Opastusjärjestelmät on aina kytkettävä pois käytöstä ennen maantielle siirtymistä. Opastusjärjestelmää ei saa käynnistää (kytkeä) maantiekuljetuksessa.

Ajolinjan ohjausjärjestelmät on suunniteltu auttamaan kuljettajaa käyttämään konetta tehokkaammin. Kuljettaja on aina vastuussa koneen reitistä ja turvallisesta käytöstä. Ajolinjan ohjausjärjestelmät eivät havaitse esteitä automaattisesti eivätkä myöskään estä esteisiin tai muihin koneisiin tai ajoneuvoihin törmäämistä.

Ajolinjan ohjausjärjestelmät tarkoittavat kaikkia toiminteita, jotka automatisoivat koneen ohjausta. Niitä ovat esimerkiksi AutoTrac, iTEC, AutoTrac-kääntöautomatiikka, AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen), AutoTrac Universal, AutoTrac Controller, AutoTrac RowSense ja Machine Sync.

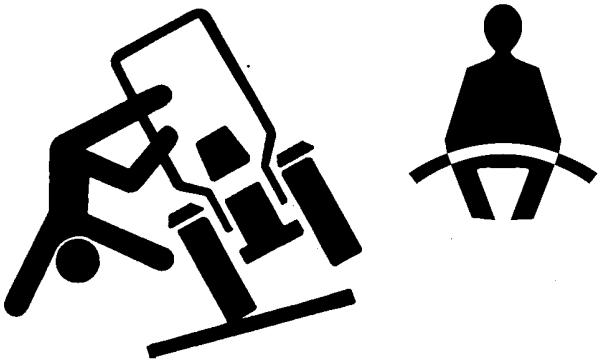
Käyttäjän ja sivullisten vahingoittumisen välttäminen:

- Älä koskaan nouse liikkuvaan koneeseen tai poistu siitä.

- Tarkista, että koneen, työkoneen ja ajolinjan ohjausjärjestelmän asetukset on määritetty oikein.
  - Jos käytössä on iTEC, AutoTrac-kääntöautomatiikka tai AutoTrac- työkoneohjaus (passiivinen), varmista, että rajat on määritetty tarkasti.
  - Jos konesynkronointi on käytössä, varmista, että seuraajan aloituspiste on kalibroitu niin, että koneiden väliin jää riittävästi tilaa.
- Pysy valppaana ja seuraa ympäristön tapahtumia.
- Ohjaa tarvittaessa itse maastoesteiden, sivullisten, laitteiden tai muiden esteiden välttämiseksi.
- Lopeta käyttö, jos huono näkyvyys haittaa koneen käyttöä tai estää sinua havaitsemasta ihmisiä tai esteitä koneen kulkureitillä.
- Ota koneen nopeutta päätettäessä huomioon pellon olosuhteet, näkyvyys ja koneen kokoonpano.

ch177nn,1660716404585-22-23MAY24

## Turvavyön asianmukainen käyttö



TS1729—UN—24MAY13

Vältä traktorin kaatumisen aiheuttamat puristumisvammat ja hengenvaaralliset tapaturmat.

Tämä traktori on varustettu turvakehyksellä (ROPS). KÄYTÄ turvavyötä, kun käytät turvakehyksellä varustettua traktoria.

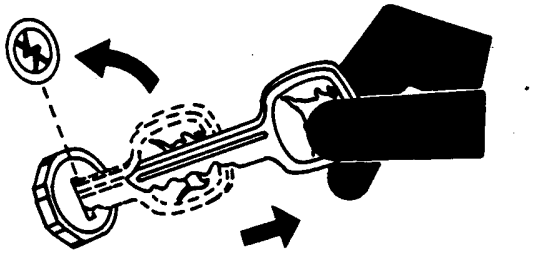
- Pidä kiinni salvasta ja vedä turvavyö kokonaan kehosi yli.
- Työnnä salpa solkeen. Kuuntele kilahdusta.
- Nykäise turvavyön salpaa varmistaaksesi, että turvavyö on turvallisesti kiinni.
- Turvavyön tulee istua tiiviisti lantion kohdalla.

Jos turvavyön kiinnittimissä, soljessa, hihnassa tai hihnanvetimessä näkyy merkkejä vaurioista, vaihda koko turvavyö.

Tarkasta turvavyö ja sen kiinnittimet vähintään kerran vuodessa. Etsi erityisesti löysiä osia ja jälkiä vyön vahingoittumisesta, esim. viiltojen, rispaantumisen, epätavallisen tai erittäin voimakkaan kulumisen, värjääntymisen ja hankautumisen muodossa. Vaihda vain koneesi tekniset tiedot täyttäviin varaosiin.

DX,ROPS1-22-22AUG13

## Koneen turvallinen pysäköinti



TS230—UN—24MAY89

Ennen koneen huoltoa:

- Laske työkoneet maahan.
- Sammuta moottori ja turvaa kone. Sammuta moottori ja poista virta-avain (jos varustuksessa), ennen kuin jätät koneen valvomatta.
- Irrota akun maakaapeli.
- Ripusta "ÄLÄ KÄYTÄ" -lappu ohjaamoon.

DX,PARK-22-25NOV25

## Opastajan istuin

TS1730—UN—24MAY13

Varustukseen mahdollisesti kuuluva opastajan istuin on tarkoitettu vain kuljettajan kouluttamiseen tai koneen vianetsintään.

DX,SEAT,NA-22-22AUG13

## Työkoneen automatiikkajärjestelmien turvallinen käyttö

PC13793—UN—25MAY11

Työkoneiden automaatiojärjestelmiä ei saa käyttää maantiellä. Työkoneiden automaatiojärjestelmät on aina kytkettävä pois käytöstä ennen maantielle siirtymistä. Työkoneiden automaatiojärjestelmää ei saa kytkeä käyttöön (aktivoida) maantiekuljetuksessa.

Työkoneiden automaatiojärjestelmät on suunniteltu auttamaan kuljettajaa käyttämään konetta tehokkaammin. Käyttäjä on aina vastuussa koneen kulkureittien hallinnasta.

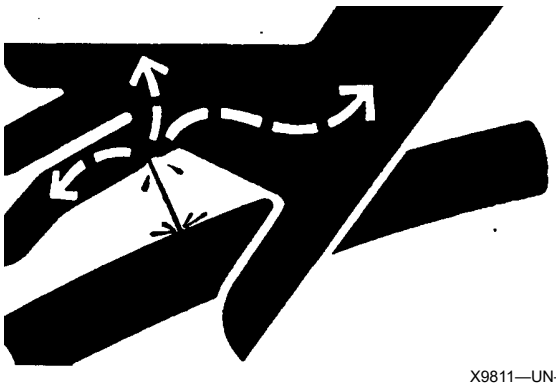
Työkoneen automatiikkajärjestelmät tarkoittavat kaikkia toiminteita, jotka automatisoivat työkoneen liikkeen. Niitä ovat esimerkiksi seuraavat: iGrade™ ja Active Implement Guidance.

Estä käyttäjän ja sivullisten vammat:

- Tarkista, että koneen, työkoneen ja automaatiojärjestelmän asetukset on määritetty oikein.
- Pysy valppaana ja seuraa ympäristön tapahtumia.
- Ohjaa tarvittaessa konetta itse maastoesteiden, sivullisten, laitteiden tai muiden esteiden välttämiseksi.
- Lopeta käyttö, jos huono näkyvyys haittaa koneen käyttöä tai estää sinua havaitsemasta ihmisiä tai esteitä koneen kulkureitillä.

ch177nn,1660716425482-22-17AUG22

## Varo korkeapaineisia nesteitä



X9811—UN—23AUG88

Tarkasta säännöllisesti (ainakin kerran vuodessa), ettei hydrauliletkuissa ole vuotoja, taitoksia, viiltoja, murtumia, hankaumia, syöpymistä, näkyvissä olevaa lankapunosta tai muita merkkejä kulumisesta tai vaurioista.

Vaihda kuluneet tai vaurioituneet letkut välittömästi John Deeren hyväksymiin varaosiin.

Paineella purkautuva neste saattaa tunkeutua ihon läpi ja johtaa vakavaan tapaturmaan.

Päästä paine pois järjestelmästä ennen ensimmäisenkään letkuliitoksen avaamista. Kiristä kaikki liitännät ennen paineistamista.

Pienistä rei'istä tai suuttimista tulevat polttoneste- tai öljysuihkut ovat usein lähes näkymättömiä. Käytä sen vuoksi vuotokohtia etsiessäsi apuna pahvinpalasta. Suojaa kädet ja keho korkeapaineisilta nesteiltä.

Jos valmistetta ruiskuaa vahingossa ihoon, hakeudu välittömästi kirurgiseen hoitoon.

DX,FLUID-22-05NOV25

## Perehdy ISOBUS-ohjainyksiköiden käyttöohjeisiin

GreenStar-toiminteiden lisäksi tätä näyttöä voi käyttää näyttölaitteena kaikkien sellaisten ISOBUS-ohjainyksiköiden yhteydessä, jotka täyttävät ISO 11783 -standardin vaatimukset. Tähän sisältyy ISOBUS-työkoneiden ohjaus. Tällaisessa käytössä näytössä näkyvät tiedot ja työkoneen ohjaustoiminnot ovat lähtöisin ISOBUS-ohjainyksiköstä. Näytön tiedoista ja ohjaustoiminnoista vastaa ISOBUS-ohjainyksikön valmistaja. Eräät näistä toiminnoista voivat aiheuttaa vaaraa kuljettajalle tai sivullisille. Tutustu ennen käyttöä ISOBUS-ohjausyksikön valmistajan käyttöohjeeseen ja noudata kaikkia käyttöohjeen sisältämiä ja ISOBUS-ohjausyksikköön kiinnitettyjä turvallisuusohjeita.

*HUOMAA: "ISOBUS" viittaa ISO 11783 -standardiin*

ch177nn,1660716458058-22-17AUG22

## Vältä peruuttamisen aiheuttamat päälleajo-onnettomuudet

PC10857XW—UN—15APR13

Varmista ennen liikkeellelähtöä, ettei kukaan oleskele koneen kulkureitillä. Käännä päätäsi ja katso suoraan taakse. Siten varmistat parhaan mahdollisen näkyvyyden. Käytä peruuttamisen aikana merkinantajaa, mikäli näkyvyys on rajoittunut tai työskentelet ahtaissa paikoissa.

Koneen tausta-alueen turvallisuutta (ts. takana ei ole henkilöitä eikä esineitä) ei saa varmistaa pelkän kameran avulla. Järjestelmän toimintaa voivat rajoittaa monet eri tekijät, kuten huoltokäytännöt, ympäristöolosuhteet ja toiminta-alue.

DX,AVOID,BACKOVER,ACCIDENTS-22-30AUG10

## Sähköiskujen ja tulipalojen välttäminen

PC12631—UN—04JUN10

Akusta virtansa saavat varusteet tai muut sähköenergialähteet aiheuttavat sähköiskun, kipinöitä tai sähkökaaria, jos oikosulku tapahtuu. Sähköiset oikosulut voivat aiheuttaa lämpötiloja, jotka riittävät aiheuttamaan palovammoja sekä sytyttämään tai sulattamaan yleisesti käytettyjä materiaaleja.

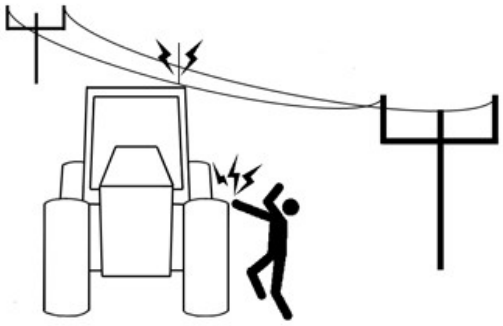
Vältä sähköiskujen aiheuttamat tapaturmat, palovammat ja mahdolliset palovaarat kytkemällä aina ennen asennusta tai huoltoa laitteiden akkuvirta tai muu sähköenergialähde pois käytöstä:

- Irrota akun maadoituskenkä (miinusnapa [–]).
- Irrota akku.
- Kytke pääakku tai muu sähköenergialähde pois päältä.
- Irrota sähköenergialähteen liitin laitteesta.

Selvitä paikalliset sähkölaitteiden asentamiseen liittyvät vaatimukset ja säädökset ennen asennusta ja noudata niitä asennuksessa.

HC94949,0000487-22-27JAN14

## Voimansiirtojohtojen välttäminen



PC13658—UN—08NOV11

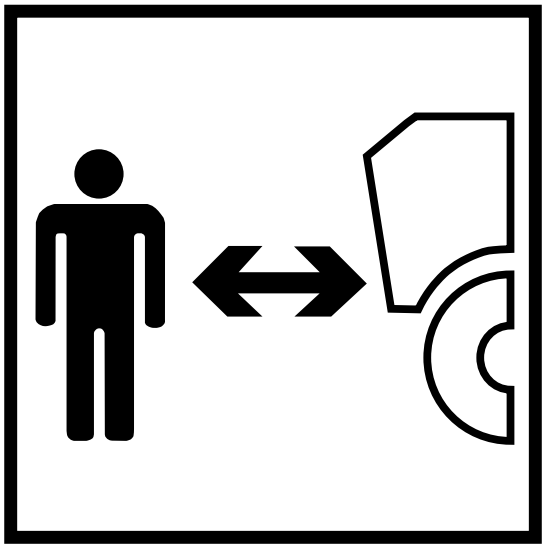
Koneen antenni saattaa olla niin korkea, että se voi koskettaa matalalla roikkuvia sähkökaapeleita. Vakavien sähköiskuvammojen välttäminen:

- Pysy etäällä matalalla roikkuvista sähkökaapeleista käyttäessäsi tai kuljettaessasi konetta.

HC94949,0000488-22-24JAN14

## Oikea etäisyys autonomisen käytön aikana

Autonomian käynnistämiseksi etäkäyttäjän on oltava 450 metrin (1500 jalan) etäisyydellä koneesta ja työkoneesta. Ohjaamossa ei saa olla ketään, kun autonomia hyväksytään etänä. Käyttäjien ja sivullisten on oltava vähintään 16 metrin (50 jalan) etäisyydellä koneesta ja työkoneesta ennen autonomisen käytön hyväksymistä. Kun kone ja työkone toimivat itsenäisesti, käyttäjien ja sivullisten tulee aina pysyä vähintään 16 metrin (50 ft) etäisyydellä. Käyttäjät ja sivulliset eivät saa koskaan olla koneen ja työkoneen reitillä.



APY76278—UN—04AUG22
bvvmsit,1656505908907-22-24FEB25

## Koneen mukana matkustaminen autonomisen käytön aikana

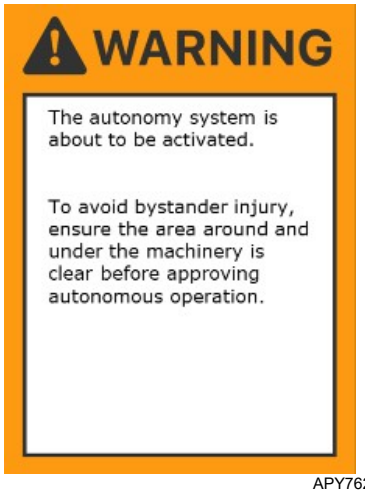
Jos kuljettaja valitsee Ride Along -tilan, kone vaatii kuljettajaa pysymään istuimella. Älä poistu istuimelta tai yritä poistua ohjaamosta koneen ollessa liikkeessä. Kone voi pysähtyä äkillisesti milloin tahansa. Käytä aina turvavyötä koneen liikkuessa tai seurauksena voi olla henkilövahinkoja.

Järjestelmä valvoo istuimen kytkintä ja valitsee toimintatilan. Jos kuljettaja poistuu istuimelta koneen toimiessa itsenäisesti, kone pysähtyy ja autonomia kytkeytyy pois päältä. Järjestelmä kytkee pysäköintivaihteen päälle, ja moottori pysyy käynnissä. Ohjaamossa ei saa olla ketään, kun autonomia hyväksytään etänä.

bvvmsit,1656506279470-22-27FEB25

## Autonomisen käytön turvallisuus

Tämä viesti osoittaa, että kuljettaja on aloittanut prosessin, joka siirtää koneen manuaalisesta käytöstä täysin autonomiseen toimintaan.




APY76282—UN—28JUL22

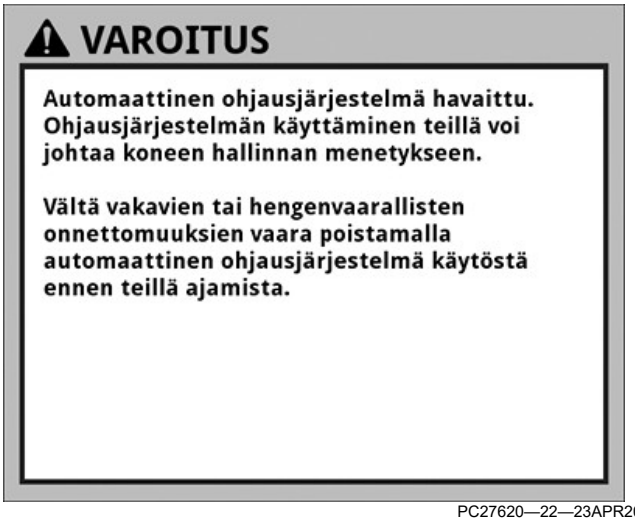
*Varoitus*

*HUOMAA: Varoitusviesti, joka koskee autonomiseen käyttöön siirtymistä, tulee näkyviin, kun Operations Center Mobilessa on painettu Käynnistä autonomia -painiketta.*

*HUOMAA: Tämä on edellytys sille, että autonomiajärjestelmä siirtyy aktiiviseen tilaan ja koneen hallinta luovutetaan autonomiajärjestelmälle.*

bvvmsit,1657202622886-22-03FEB25

## Turvavaroitus — AutoTrac havaittu

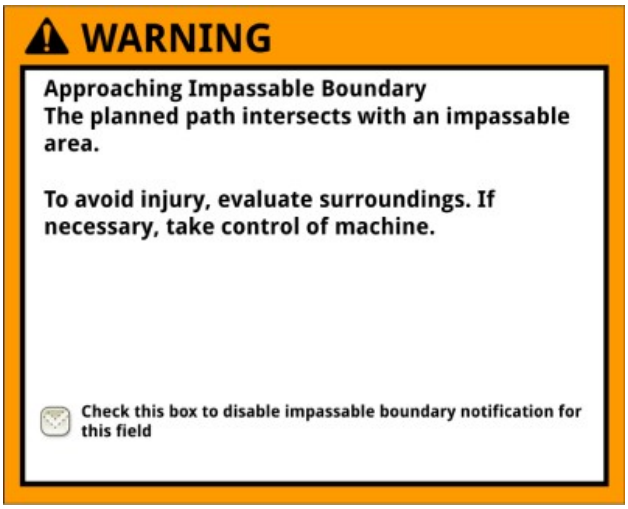



PC27620—22—23APR20

Tämä viesti näytetään käynnistyksen yhteydessä koneissa, joihin on asennettu automaattinen ohjausjärjestelmä.

ch177nn,1660716819242-22-17AUG22

## Turvallisuusvaroitus – Ohittamaton raja



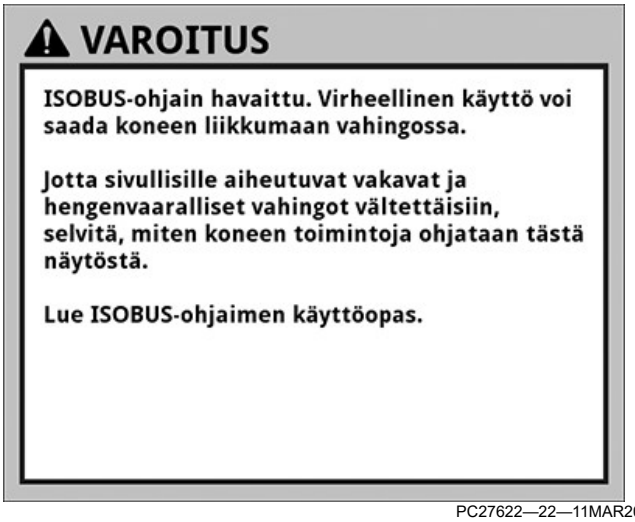

PC661534—UN—01FEB25

*AutoTrac-kääntöautomatiikka*

Tämä viesti näytetään, kun koneen reitti risteää ohittamattoman rajan kanssa silloin, kun AutoTrac-kääntöautomatiikka on käytössä.

ch177nn,1738560303121-22-02FEB25

## Turvavaroitus — ISOBUS-ohjainyksikkö

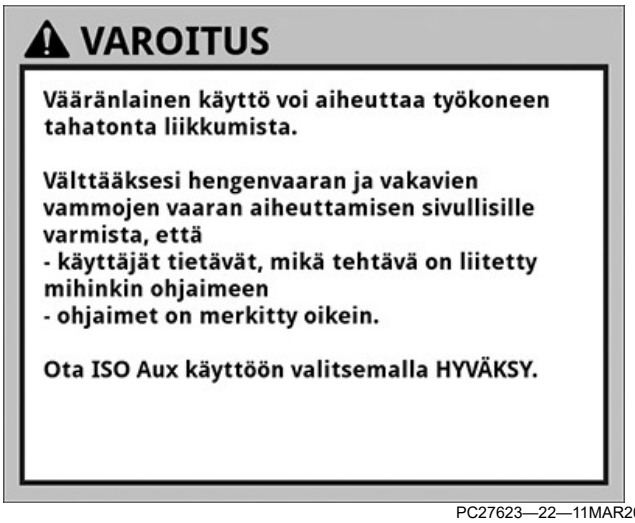



PC27622—22—11MAR20

Tämä viesti ilmestyy näyttöön, jos järjestelmä on tunnistanut ISOBUS-ohjaimen. Lisätietoja on Turvallisuus-osassa olevassa TUTUSTU ISOBUS-OHJAINTEN KÄYTTÖOPPAISIIN -kohdassa.

AL70325,0000563-22-19NOV25

## Turvallisuusvaroitus – ISO-varasäätimien väärä käyttö

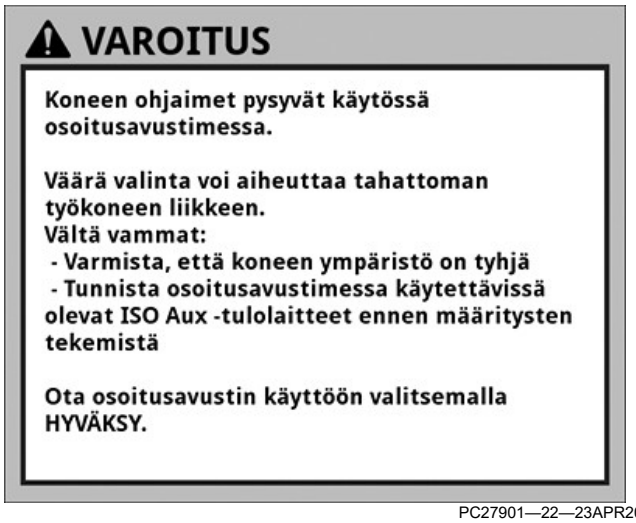



PC27623—22—11MAR20

Tämä viesti tulee näyttöön, kun käyttäjä ottaa ISO-varasäätimen käyttöön.

AL70325,0000564-22-21OCT22

## Turvallisuusvaroitus – ISO-varasäätimen apuohjelma

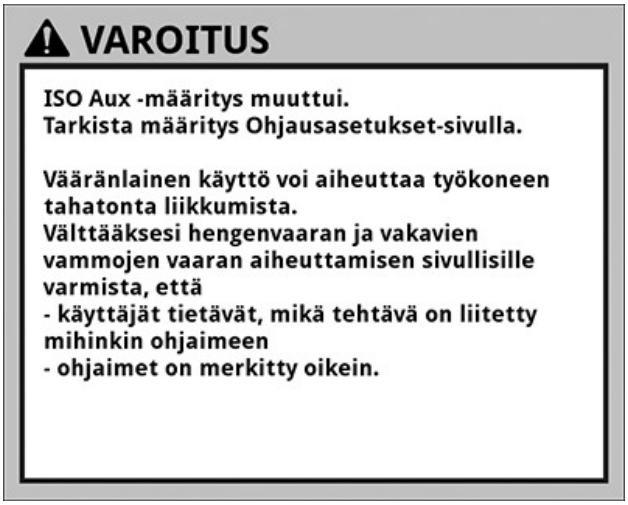



PC27901—22—23APR20

Tämä viesti näytetään, kun näyttö tunnistaa yhteensopivan ISOBUS-ohjaimen ja joystick-ohjaimen.

AL70325,00005D5-22-03APR20

## Turvallisuusvaroitus – ISO-varasäätimien määritykset

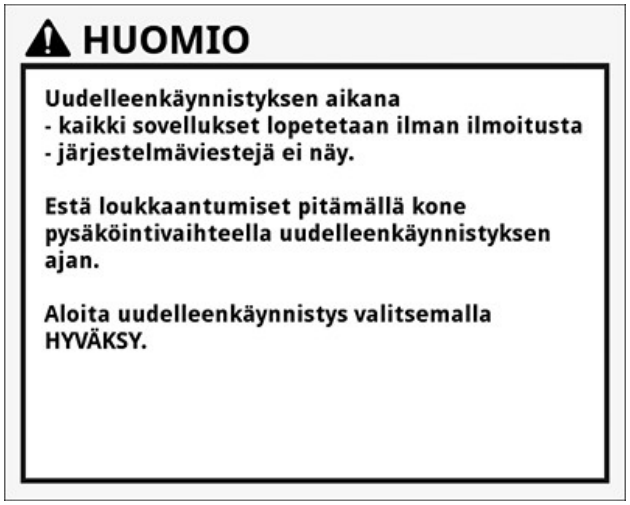



PC27624—22—11MAR20

Tämä viesti näytetään, kun järjestelmä havaitsee ISOBUS-ohjaimen ja ISO-varasäädintoiminnon tai kun ISO-varasäätimen määrityksiä on muokattu käytön aikana. Järjestelmään on voitu lisätä esimerkiksi syöte tai työkone.

AL70325,0000565-22-21OCT22

## Turvavaroitus — Järjestelmän uudelleenkäynnistys

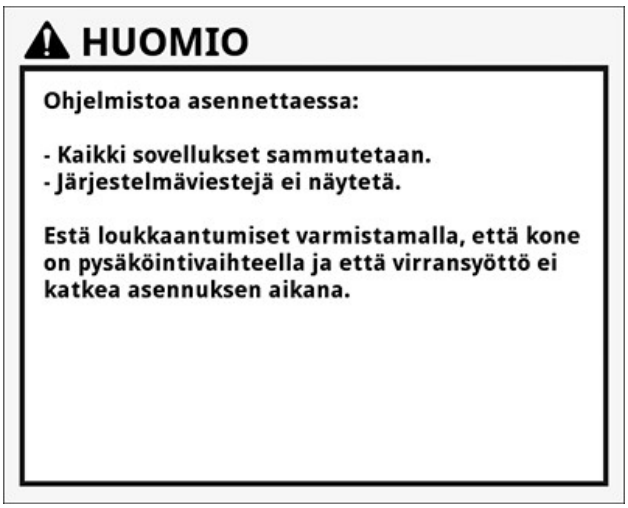



PC27625—22—11MAR20

Tämä viesti näytetään, kun näyttö havaitsee virheen, joka vaatii järjestelmän uudelleenkäynnistyksen.

AL70325,0000566-22-21OCT22

## Turvavaroitus — Ohjelmiston asennus




PC27626—22—11MAR20

Tämä viesti näytetään, kun ohjelmiston asennus aloitetaan.

AL70325,0000567-22-21OCT22

## Sähkö- ja elektroniikkalaiteromu

PC17530—UN—06AUG13

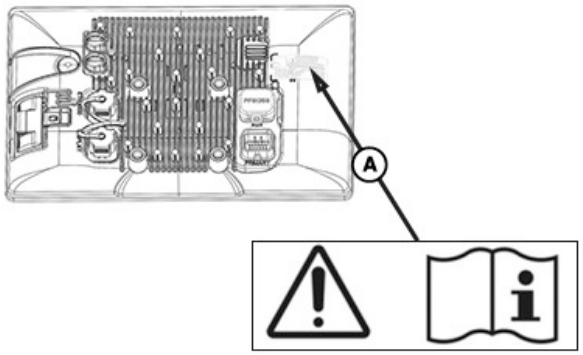
Yliviivattua roska-astiaa esittävällä kuvakkeella merkityt tuotteet ovat sähkö- ja elektroniikkalaitteita, joita ei saa hävittää lajittelemattomana kotitalous- tai yhdyskuntajätteenä.

Sähkö- ja elektroniikkalaitteet, -lisävarusteet ja -pakkaukset on lähetettävä ympäristöä säästävään kierrätykseen.

HC94949,00007E8-22-16JUN15

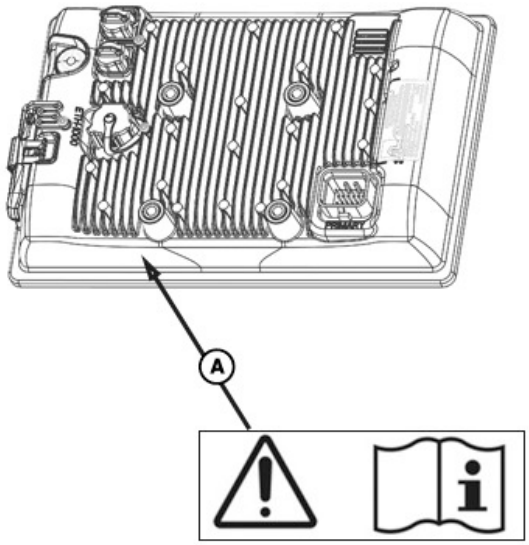
# Varoitussiirtokuvat ilman tekstiä

## Varoitussiirtokuvien sijainti




PC28838—UN—20OCT22

*G5Universaali Plus-näyttö*




PC28839—UN—20OCT22

*Universaali G5-näyttö*

**A—Varoitussiirtokuvien sijainti**

ct47125,1666286400647-22-20OCT22

## Tekstittömien turvatarrojen selitykset

TCT005498—UN—11SEP12

Tähän laitteeseen on kiinnitetty turvamerkkejä, jotka varoittavat mahdollisesta vaarasta. Varoituskolmioiden sisällä olevat kuvat kertovat, millaisesta vaarasta on kyse. Kolmion vieressä olevassa kuvassa näytetään, kuinka henkilövahingot voidaan ehkäistä. Tässä Turvallisuus-osassa kuvataan turvamerkit, niiden paikat koneessa ja niiden lyhyt kuvaus.

Ulkopuolisilta toimittajilta hankittuihin varaosiin ja komponentteihin saattaa liittyä lisäksi turvallisuusohjeita, jotka puuttuvat tästä käyttöohjeesta.

ct47125,1666286428449-22-03MAR25

## Lue käyttöohje

PC28680—UN—11MAY22

- Tämä käyttöohje sisältää tärkeitä tietoja, joiden tunteminen on välttämätöntä, jotta laitetta voi käyttää turvallisesti.
- Lue käyttöohje perusteellisesti, ennen kuin ryhdyt käyttämään näyttöä. Noudata kaikkia turvallisuusohjeita onnettomuuksien välttämiseksi.

ct47125,1666207682979-22-03MAR25

## Mallin ja tarrojen nimet

Tämän käyttöohjeen kattamien laitteiden mallin ja tarrojen nimet ovat seuraavat:

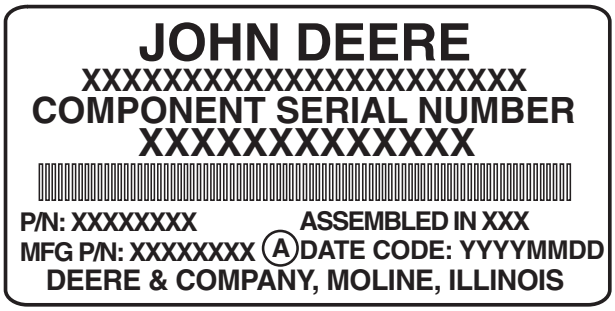
- G5MU - G5 Universal -näyttö
- G5PU - G5$^{Plus}$ Universal -näyttö

ct47125,1665420655203-22-10OCT22

## Päiväyskoodin tunnistus

Tuotetarrassa olevan päiväyskoodin voi katsoa käyttämällä jompaakumpaa seuraavista menetelmistä:

**Menetelmä 1**




PC28833R—UN—04OCT23

*Tuotetarramenetelmä 1*

PC25149—UN—20DEC17

*Päiväyskoodimenetelmä 1*

**A—Päiväyskoodi (valmistuspäivä)**
**B—Valmistusvuosi**
**C—Valmistuskuukausi**
**D—Valmistuspäivä**

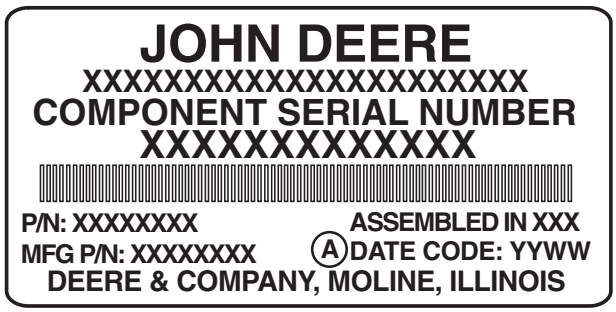
Näet valmistuspäivän tuotetarran päiväyskoodista (A). YYYY (B) ilmoittaa valmistusvuoden, MM (C) ilmoittaa valmistuskuukauden, DD (D) ilmoittaa valmistuspäivän.

*HUOMAA: Valmistuksen kuukausinumero on alueella 01–12.*

*Valmistuksen päivänumero on alueella 01–31.*

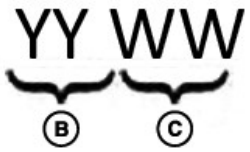
| Päiväyskoodi | | |
|---|---|---|
| YYYY | Valmistusvuosi | Esimerkki: 2011, 2012, 2013.... |
| MM | Valmistusvuoden kuukausinumero | Esimerkki: 01, 02, 03...12 |
| DD | Valmistuskuukauden päivänumero | Esimerkki: 01, 02, 03...31 |

**Menetelmä 2**




PC28834R—UN—04OCT23

*Tuotetarramenetelmä 2*




PC26494—UN—08NOV18

*Päiväyskoodimenetelmä 2*

**A—Päiväyskoodi (valmistuspäivä)**
**B—Valmistusvuosi**
**C—Valmistusviikko**

Näet valmistuspäivän tuotetarran päiväyskoodista (A). YY (B) ilmoittaa valmistusvuoden, WW (C) ilmoittaa valmistusviikon.

*HUOMAA: Valmistuksen viikkonumero on alueella 01–52.*

| Päiväyskoodi | | |
|---|---|---|
| YY | Valmistusvuosi | Esimerkki: 11, 12, 13.... |
| WW | Valmistusvuoden viikkonumero | Esimerkki: 01, 02, 03...52 |

AL70325,0000520-22-04OCT23

## Liittovaltion viestintäkomission huomautus

G5Universaali $^{Plus}$-näyttö

John Deere 12.8" -monitori

Universaali G5-näyttö

John Deere 10.1" -monitori

Näitä laitteita täytyy käyttää John Deere Ag Management Solutions -yksikön ohjeiden mukaisesti. Muutosten tai mukautustöiden tekeminen laitteisiin ilman John Deere Ag Management Solutionsin aiemmin antamaa kirjallista lupaa saattaa johtaa käyttäjän laitteiden käyttöoikeuden kumoamiseen.

ch177nn,1660716978548-22-09OCT22

## Yhdysvallat – Federal Communications Commissionin (FCC) ilmoitukset käyttäjälle

John Deere G5 Universal -näyttö

John Deere G5$^{Plus}$ Universal -näyttö

Näitä laitteita täytyy käyttää John Deere Ag Management Solutions -yksikön ohjeiden mukaisesti. Muutosten tai mukautustöiden tekeminen laitteisiin ilman John Deere Ag Management Solutionsin aiemmin antamaa kirjallista lupaa saattaa johtaa käyttäjän laitteiden käyttöoikeuden kumoamiseen.

Tämä laite on FCC:n osan 15 määräysten mukainen. Laitteen käyttö on sallittu seuraavilla kahdella ehdolla:

(1) Laite ei saa aiheuttaa haitallisia häiriöitä ja

(2) laitteen on pystyttävä hyväksymään vastaanotetut häiriöt, mukaan lukien häiriöt, jotka saattavat heikentää laitteen käytettävyyttä.

Tämä laite on testattu, ja sen on todettu täyttävän luokan B digitaalilaitteen rajoitukset FCC:n sääntöjen osan 15 mukaisesti. Nämä rajoitukset on suunniteltu tarjoamaan kohtuullisen suojauksen haitallisia häiriöitä vastaan asumiseen tarkoitetussa ympäristössä tapahtuvassa asennuksessa. Tämä laite luo, käyttää ja saattaa säteillä radiotaajuusenergiaa, joka voi aiheuttaa haitallisia häiriöitä radioviestinnälle, jos laitetta ei asenneta ja käytetä ohjeiden mukaisesti. Mitään takuuta ei anneta, ettei häiriöitä tapahdu tietyssä asennuksessa. Jos tämä laite aiheuttaa haitallisia häiriöitä radio- tai televisiovastaanottoon, mikä voidaan päätellä kytkemällä laite pois päältä ja sitten takaisin päälle, käyttäjää suositellaan ryhtymään joihinkin seuraavista toimista ongelman korjaamiseksi:

- Suuntaa vastaanottoantenni uudelleen tai sijoita se toiseen paikkaan.
- Suurenna laitteen ja vastaanottimen välistä etäisyyttä.
- Yhdistä laite eri virtalähteeseen kuin vastaanotin.
- Kysy neuvoa jälleenmyyjältä tai asiantuntevalta radio- tai televisioasentajalta.

ch177nn,1660716989167-22-11OCT22

## Euraasian talousunioni – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5 Universal Display

Model: G5MU

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG–Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Torreon, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union: Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.

EAC

PC29164—UN—31JUL23

*G5 Universal -näytön EAC englanniksi*

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Универсальный дисплей G5

Модель: G5MU

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG–Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.

EAC

PC29170—UN—31JUL23

*G5 Universal -näytön EAC venäjäksi*

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5 әмбебап дисплейі

Үлгі: G5MU

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG–Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.

EAC

PC29175—UN—31JUL23
ct47125,1686771878208-22-31JUL23

## Euraasian talousunioni – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5Plus Universal Display

Model: G5PU

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG–Torreon) Boulevard Ferropuertos #305,

Parque Industrial Ferropuertos Torreon, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.

EAC

PC29165—UN—31JUL23

*G5$^{Plus}$ Universal -näytön EAC englanniksi*

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5Plus Universal Display

Model: G5PU

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG–Torreon) Boulevard Ferropuertos #305,

Parque Industrial Ferropuertos Torreon, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union: Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.

EAC

PC29165—UN—31JUL23

*G5$^{Plus}$ Universal -näytön EAC venäjäksi*

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5Plus әмбебап дисплейі

Үлгі: G5PU

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG–Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.

EAC

PC29176—UN—31JUL23
ct47125,1690811532121-22-31JUL23

# EU—Vaatimustenmukaisuusvakuutus

**Deere & Company**
**Moline, Illinois U.S.A.**

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

**Tuote:** G5 Universal
**Malli(t):** G5MU

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien direktiivien mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

| DIREKTIIVI | NUMERO | SERTIFIOINTITAPA |
|---|---|---|
| Vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen | 2011/65/EU | Direktiivin 7 artikla |
| Sähkömagneettista yhteensopivuutta koskeva direktiivi | 2014/30/EU | Direktiivin liite II |

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN 55032
EN 55024
EN 55035
EN ISO 14982
ISO 13766-1

Teknisen rakennetiedoston laatimiseen valtuutetun henkilön nimi ja osoite Euroopan yhteisön alueella:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Asiakastuki
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

**Vakuutuksen antopaikka:** Urbandale, IA
**Vakuutuksen antopäivämäärä:** 28. marraskuuta 2022
**Valmistusyksikkö:** Deere & Company, Moline, IL, 61265

**Nimi:** Eric Rains
**Titteli:** Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen suunnittelupäällikkö

CE

DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1669665329618-22-01DEC22

# EU – vaatimustenmukaisuusvakuutus

**Deere & Company**
**Moline, Illinois U.S.A.**

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

**Tuotenimi:** G5$^{Plus}$ Universal -näyttö
**Malli(t):** G5PU

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien direktiivien mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

| DIREKTIIVI | NUMERO | SERTIFIOINTITAPA |
|---|---|---|
| Vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen | 2011/65/EU | Direktiivin 7 artikla |
| Sähkömagneettista yhteensopivuutta koskeva direktiivi | 2014/30/EU | Direktiivin liite II |

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN 55032
EN 55024
EN 55035
EN ISO 14982
ISO 13766-1

Teknisen rakennetiedoston laatimiseen valtuutetun henkilön nimi ja osoite Euroopan yhteisön alueella:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Asiakastuki
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

**Vakuutuksen antopaikka:** Urbandale, IA
**Vakuutuksen antopäivämäärä:** 28. marraskuuta 2022
**Valmistusyksikkö:** Deere & Company, Moline, IL, 61265

**Nimi:** Eric Rains
**Titteli:** Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen suunnittelupäällikkö

CE

DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1669665340574-22-01DEC22

## Iso-Britannia – vaatimustenmukaisuusvakuutus

**Deere & Company**
**Moline, Illinois, U.S.A.**

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

**Tuote:** G5 Universal -näyttö
**Malli(t):** G5MU

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien Ison-Britannian säännösten mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

| SÄÄNNÖS | NUMERO | SERTIFIOINTITAPA |
|---|---|---|
| Sähkömagneettisen yhteensopivuuden määräykset | S.I. 2016 / 1091 | Aikataulu 2, moduuli A |
| Tiettyjen vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen sähkö- ja elektroniikkalaitteissa | S.I. 2012 / 3032 | Osa 2, osa 12 |

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN ISO 14982
ISO 13766-1

EN55032
EN55024
EN55035

Valtuutetun teknisen rakennetiedoston laatijan nimi ja osoite:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Iso-Britannia
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

**Vakuutuksen antopaikka:** Urbandale, Iowa, USA

**Vakuutuksen antopäivämäärä:** 28. marraskuuta 2022

**Valmistusyksikkö:** Deere & Company, Moline, IL 61265

**Nimi:** Eric Rains

**Titteli:** Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen päällikkö

**Maatalous- ja ympäristönhoitotuotteiden maahantuoja:** John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Iso-Britannia

**Metsäkonetuotteiden maahantuoja:** John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Iso-Britannia

**Rakennusalan maahantuoja:** Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Iso-Britannia

UK CA

RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1669665360723-22-01DEC22

## Iso-Britannia – vaatimustenmukaisuusvakuutus

**Deere & Company**
**Moline, Illinois, U.S.A.**

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

**Tuote:** G5$^{Plus}$ Universal -näyttö
**Malli(t):** G5PU

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien Ison-Britannian säännösten mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

| SÄÄNNÖS | NUMERO | SERTIFIOINTITAPA |
|---|---|---|
| Sähkömagneettisen yhteensopivuuden määräykset | S.I. 2016 / 1091 | Aikataulu 2, moduuli A |
| Tiettyjen vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen sähkö- ja elektroniikkalaitteissa | S.I. 2012 / 3032 | Osa 2, osa 12 |

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN ISO 14982
ISO 13766-1

EN55032
EN55024
EN55035

Valtuutetun teknisen rakennetiedoston laatijan nimi ja osoite:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Iso-Britannia
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

**Vakuutuksen antopaikka:** Urbandale, Iowa, USA
**Vakuutuksen antopäivämäärä:** 28. marraskuuta 2022
**Valmistusyksikkö:** Deere & Company, Moline, IL 61265
**Nimi:** Eric Rains
**Titteli:** Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen päällikkö

**Maatalous- ja ympäristönhoitotuotteiden maahantuoja:** John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Iso-Britannia
**Metsäkonetuotteiden maahantuoja:** John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Iso-Britannia
**Rakennusalan maahantuoja:** Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Iso-Britannia

UK CA

RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1669665376134-22-01DEC22

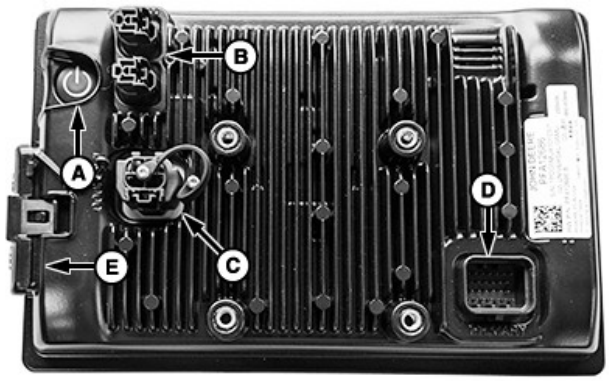
## John Deere G5- ja G5$^{Plus}$ Universal -näyttö

PC28491—UN—12AUG22

*G5 Universal -näyttö (10,1 tuumaa)*

PC28490—UN—26MAY21

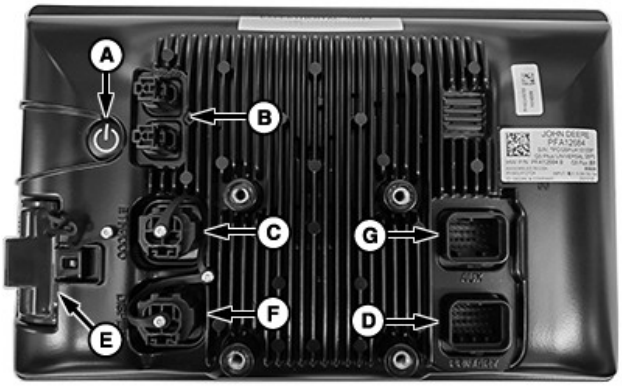
*G5$^{Plus}$ Universal -näyttö (12,8 tuumaa)*




PC28511—UN—13JUL21

*G5 Universal -näytön komponentit*

**A—Virtanäppäin**
**B—Videoliitin**
**C—Ethernet-liitäntä**
**D—Koneen 26-nastainen sähköliitin**
**E—USB-liitännät**




PC28512—UN—13JUL21

*G5$^{Plus}$ Universal -näytön komponentit*

**A—Virtanäppäin**
**B—Digitaalisen videon sähköliitin**
**C—Ethernet-liitäntä**
**D—Koneen 26-nastainen sähköliitin**
**E—USB-liitännät**
**F—Kaksoisnäytön sähköliitin**
**G—26-nastainen Aux-sähköliitin**

G5 Universal -näytöt on suunniteltu mahdollisimman helppokäyttöisiksi ja tuottavuutta lisääviksi. G5 Universal -näyttöjen käyttöliittymä on käyttäjäystävällinen, ja sen avulla toimintojen määrittäminen ja käynnistäminen on helppoa. G5 Universal -näyttömallit ovat G5 (10,1 tuumaa) ja G5$^{Plus}$ (12,8 tuumaa).

### G5 Universal -näytön käynnistäminen uudelleen

**HUOMIO: Vältä mahdolliset vammat. Varmista, että koneen seisontajarru on vaihteiston lukon asennossa ja että koneen virta on kytkettynä koko asennusprosessin ajan. Näytön uudelleenkäynnistäminen:**

**Kaikki sovellukset sulkeutuvat.**

**Ruudussa ei näy järjestelmäviestejä.**

*HUOMAA: Jotkin työkoneiden ohjainyksiköt edellyttävät virta-avaimen käyttämistä uudelleenkäynnistyäkseen kunnolla. Virtapainikkeen (A) käyttäminen voi aiheuttaa tiedonsiirto-ongelmia näiden ohjainyksiköiden kanssa.*

- Lämminkäynnistys: Suoritetaan kun kone käynnistetään virta-avaimella 24 tunnin sisällä edellisestä virta-avaimella käynnistämisestä. Voit suorittaa lämminkäynnistyksen painamalla virtapainiketta. Kun näytön virta on katkaistu, paina virtapainiketta uudelleen.
- Kylmäkäynnistys: Tapahtuu, jos kone sammutetaan yli 48 tunniksi virta-avaimella tai kun näyttöön tulevat kehotteet edellyttävät näytön uudelleenkäynnistämistä (esim. kielen vaihtaminen tai toisen näytön lisääminen).

*HUOMAA: 20 lämminkäynnistyksen jälkeen näyttö käynnistetään aina kylmäkäynnistyksellä.*

Kylmäkäynnistämiseen on myös seuraavia menettelyitä:

- Pidä virtapainiketta painettuna 4 sekunnin ajan, kunnes näyttö alkaa käynnistyä uudelleen.
- Katkaise näytön virta:
  a. Irrota 26-nastainen sähköliitin näytöstä.
  b. Irrota koneen akku.
- Kielen vaihto.
- Lukujen esitysmuodon vaihto.
- Mittayksiköiden vaihto.

### USB-liitännät

Varmista, että USB-suojukset ovat paikoillaan, kun USB-portit (E) eivät ole käytössä, jotta vesi- ja pölysuojaus olisi paras mahdollinen.

### Kaksoisnäyttö

PC28687—UN—25AUG22

*Vaihtopainike*

*HUOMAA: Kaksoisnäyttö on saatavilla vain G5$^{Plus}$ CommandCenter- ja G5$^{Plus}$ Universal -näytöissä.*

Kaksoisnäyttö on lisänäyttö, jossa näytetään toinen aktiivinen työsivu.

**HUOMIO: Vältä loukkaantumisen vaara. Varmista, että koneen seisontajarru on vaihteiston lukon asennossa ja että koneen virta on kytkettynä koko asennusprosessin ajan. Näytön uudelleenkäynnistäminen:**

**Kaikki sovellukset sulkeutuvat.**

**Ruudussa ei näy järjestelmäviestejä.**

*HUOMAA: Suorita valmiiksi kaikki pellot, joilla työt on aloitettu, ennen kuin asennat tai irrotat toissijaisen näytön.*

Järjestelmä vaatii uudelleenkäynnistystä, kun toissijainen näyttö havaitaan tai irrotetaan.

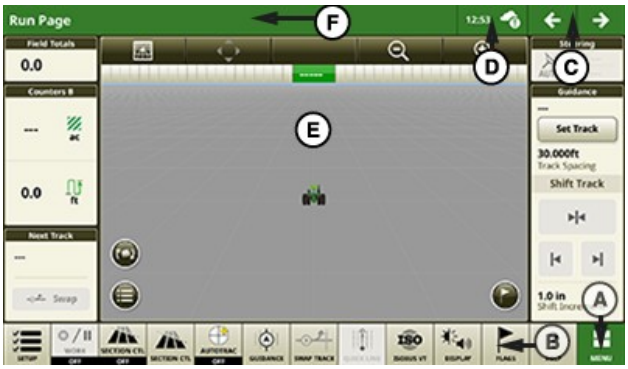
Siirrä aktiivinen työsivu kaksoisnäyttöön vaihtopainikkeella. Kaikki siirretyn työsivun toiminnot ovat käytettävissä laajennetussa monitorissa. Aktiivisen sarjan seuraava suoritussivu muuttuu aktiiviseksi suoritussivuksi ensisijaisessa näytössä.

Mahdollisuus selata työsivuja jää käyttöön ensisijaisessa näytössä, kuitenkin niin, että toissijaiseen näyttöön siirretty työsivu poistetaan selattavista.

Vaihda aktiivisia työsivuja näytöissä valitsemalla vaihtopainike uudelleen.

ch177nn,1695632376227-22-21MAY24

## Työsivun rakenne




PC28807—UN—20SEP22

*Näytön suoritussivu*

**A—Valikko**
**B—Oikotiepainikkeet**
**C—Seuraavan tai edellisen työsivun painikkeet**
**D—Tilatietojen keskus**
**E—Työsivu**
**F—Otsikkopalkki / työsivun valinta**

**Valikk**o (A) sisältää luettelon kaikista monitoriin ja koneeseen asennetuista järjestelmistä.

**Toiminnevalitsimilla** (B) voi siirtyä nopeasti usein käytettyjen toiminteiden ja toimintojen kohdalle.

**Seuraavan ja edellisen työsivun painikkeilla** (C) voi siirtyä työsivujen välillä.

**Tilatietojen keskuksen** voi hakea näyttöön valitsemalla kirjaimella (D) merkityn alueen. Tärkeät näytön toimintoja koskevat tiedot näkyvät korostettuna, esim. GPS-signaalin voimakkuus ja käytettävissä oleva muistimäärä.

**Työsivun** (E) asettelu tapahtuu Ulkoasun hallinta -toiminteen avulla.

Näytä **Suoritussivun valinta** -sivu valitsemalla **otsikkorivi** (F). Valitse haluamasi työsivu käytettävissä olevien sivujen luettelosta.

(Lisätietoja suoritussivun muokkauksesta on ulkoasun hallintasovelluksessa.)

ch177nn,1663828436979-22-22SEP22

## Valikko

PC28688—UN—25AUG22

*Valikkopainike*

Kaikkien monitoriin ja koneeseen asennettujen järjestelmien luettelo ilmestyy ruutuun sen jälkeen, kun valikon painiketta on painettu. Vasemmanpuoleisten välilehtien avulla voi tarkastella erilaisia toiminneryhmiä.

*HUOMAA: Käytettävissä olevat järjestelmät riippuvat koneen varustuksesta.*

ch177nn,1661407173231-22-25AUG22

## Näytön ohjeet

APY76313—UN—21SEP22

*Sovellus "Opastuskeskus" ja informaatiopainike*

Opastuskeskus täydentää painettua käyttöohjetta. Lue käyttöohje ennen käyttöä. Ohjekeskukseen voidaan siirtyä kolmella tavalla:

1. Siirry ohjekeskuksen toiminteeseen
   a. Valitse Valikko
   b. Valitse Toiminne-välilehti
   c. Valitse Ohjekeskus
2. Valitse Ohjekeskuksen oikotiepainike
3. Toiminnesivun kysymysmerkki

ch177nn,1660546277630-22-13JAN24

## Tilatietojen keskus

PC28826—UN—22SEP22

*Tilatietojen keskus*

Tilakeskus on otsikkorivillä ja korostaa näytön toimintojen tärkeitä tietoja, kuten GPS-signaalin vahvuutta ja ilmoituksia.

Voit näyttää lisätietoja pudotusikkunassa valitsemalla kohdan Tilatietojen keskus. Tästä laajennetusta keskuksesta voi siirtyä nopeasti viesteihin ja asetuksiin.

*HUOMAA: Päivämäärä, kellonaika ja muistitila ovat aina näkyvissä tilakeskuksessa.*

*Näyttöön ilmestyy koneen varustuksesta ja syntyneistä viesteistä riippuen myös muita tietoja.*

ch177nn,1660546440934-22-21SEP22

## Toiminnevalitsimet

APY76316—UN—22SEP22

*Toiminnevalitsimet*

Pikapainikkeilla voi tarkastella tilatietoja ja siirtyä nopeasti sovelluksen toimintoihin.

Pikapainikkeet ovat aina esillä työsivun alareunassa.

(Lisätietoja pikavalintapalkin muokkauksesta on Näytönvalitsimessa.)

ch177nn,1660546447921-22-24MAY24

## Näytön lisenssit

Näyttöön tarvitaan tietyt lisenssit, jotta eri toiminteita voidaan käyttää näytössä.

### Peruslisenssi

G5-näytön käyttämiseen tarvitaan peruslisenssi.

Siirrä perustaso näytöstä, joka ei ole käytössä, uuteen näyttöön ottamalla yhteys John Deere -jälleenmyyjään.

Kun näytössä ei ole peruslisenssiä, käyttö on rajoitettu seuraaviin toiminteisiin:

- Ohjelmistonhallinta
- Kieli ja mittayksiköt
- Tiedostonhallinta

- Näyttö ja ääni
- Diagnostiikkakeskus

*HUOMAA: Tietoja ei voi viedä ilman peruslisenssiä.*

**Lisälisenssit**

*HUOMAA: Lisenssit voidaan siirtää vain samankaltaisiin laitteisiin (esim.*

Näytön lisäominaisuuksien lukituksen poistaminen edellyttää lisälisenssejä.

**Siirry kohtaan Lisenssi**

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse toiminne Ohjelmanhallinta.
4. Valitse Lisenssi-välilehti.

Seuraavat ominaisuudet ovat saatavilla voimassa olevilla lisensseillä:

- AutoPath
- AutoTrac
- AutoTrac-kääntöautomatiikka
- AutoTrac RowSense
- Data Sync
- Työkoneen ajolinjan ohjaus
- Tietojen jakaminen pellolla
- ISOBUS TIM -asetukset
- Machine Sync
- Osiohallinta

Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään, jos haluat ostaa lisenssejä.

**Demo-ominaisuudet**

Demo-ominaisuuksia voi käyttää näytön ominaisuuksien testaamiseen Ohjelmistonhallinta-toiminteessa. Sininen valo ominaisuuden kohdalla merkitsee, että kyseisen ominaisuuden demo on käytössä.

Demo on saatavilla tehtaalta 15 tunnin käyttöä varten. Esimerkiksi AutoTrac-demo kuluu vain, kun se on käytössä.

Siirry kohtaan Ominaisuudet:

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse toiminne Ohjelmanhallinta.
4. Valitse Ominaisuudet-välilehti.

**Laitteiston aktivoinnit**

Laitteiston aktivoinnit asennetaan tehtaalla tai siirretään osana palvelun aktivoinnin siirtoprosessia. Laitteiston aktivoinnit antavat näyttöohjelmistolle tietoja siihen liittyvien laitteistojen oikeasta toiminnasta

ct47125,1705175156960-22-24MAY24

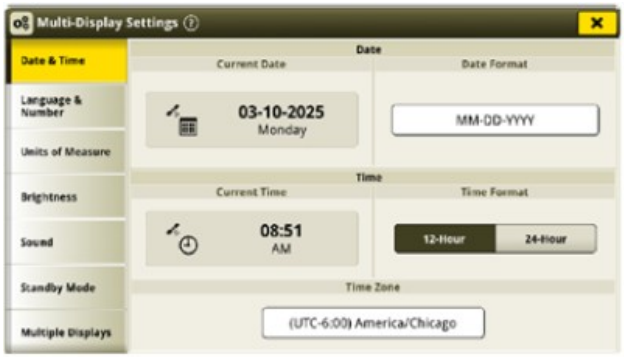
## Näytön asetukset

PC689856—UN—26SEP25

*Näytön asetukset -kuvake*

Järjestelmä-välilehden Näytön asetukset -toiminne säätää joitakin näytön määrityksiä.

### Päivämäärä ja aika




PC689859—UN—26SEP25

*Päivämäärä ja aika -välilehti*

Useat tärkeät järjestelmään kuuluvat toiminnot tarvitsevat päivämäärän ja ajan sisältämiä tietoja. Näitä ovat muun muassa virheiden kirjaus, lisenssit ja tietojen tallennus.

Päivämäärän ja ajan asettaminen tapahtuu automaattisesti, jos GPS-vastaanotin on yhdistetty järjestelmään ja vastaanotin saa kelvollisen signaalin. Tässä tapauksessa käyttäjän tarvitsee asettaa vain aikavyöhyke.

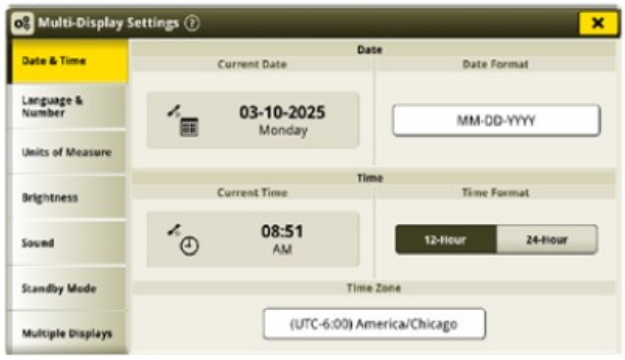
Ajan ja päivämäärän saa näkyviin koska tahansa valitsemalla kohdan Tilakeskus päätyösivun yläreunasta.

*HUOMAA: Päivämäärä ja aika -asetukset vaikuttavat siihen, kuinka ohjaus- ja ohjetietoja suodatetaan näytössä ja työpöytäohjelmistossa.*

#### Siirry päivämäärään ja kellonaikaan

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse toiminne Päivämäärä ja aika.

#### Nykyisen päivämäärän muuttaminen




PC689859—UN—26SEP25

*Päivämäärä ja aika -välilehti*

**A—Käyttäjän asettama päivämäärä**
**B—GPS-järjestelmän määrittämä päivämäärä**

Päivämäärää voidaan muuttaa vain, jos GPS ei ole liitetty tai GPS-signaalia ei ole käytettävissä. Muutoin GPS-signaali määrää päivämäärän.

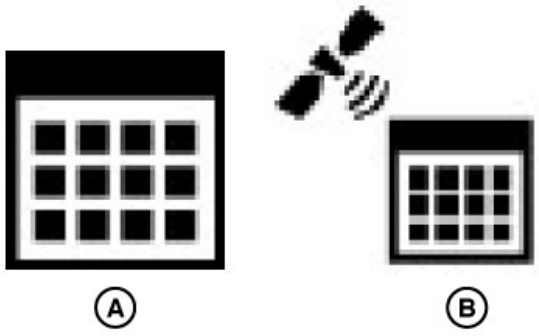
Päiväyksen muoto ei ole riippuvainen GPS-signaalista, ja sitä voidaan muuttaa koska tahansa.

1. Valitse päivä, kuukausi tai vuosi.
2. Asettele sopiva lukema näppäimistön avulla.
3. Ota muutokset käyttöön valitsemalla kohta "Valmis" tai palaa edelliselle sivulle tallentamatta muutoksia valitsemalla kohta "Peruuta".

#### Päivämäärän esitysmuoto

1. Valitse päivämäärän esitysmuodon ruutu.
2. Valitse luettelosta haluamasi päiväyksen muoto.
3. Ota muutokset käyttöön valitsemalla Valmis tai palaa edelliselle sivulle tallentamatta muutoksia valitsemalla Peruuta

#### Nykyisen ajan muuttaminen




PC689854—UN—26SEP25

*Nykyisen ajan muuttaminen -kuvake*

**A—Käyttäjän asettama kellonaika**
**B—GPS-järjestelmän määrittämä kellonaika**

Kellonaikaa voi muuttaa vain, jos GPS-järjestelmää ei ole yhdistetty koneeseen tai GPS-signaali ei ole

käytettävissä. Muussa tapauksessa aika määritetään GPS-signaalista.

### Ajan muuttaminen

1. Valitse tunti tai minuutti.
2. Asettele sopiva lukema näppäimistön avulla.
3. Ota muutokset käyttöön valitsemalla kohta "Valmis" tai palaa edelliselle sivulle tallentamatta muutoksia valitsemalla kohta "Peruuta".

Aikavyöhyke ja kellonajan esitysmuoto eivät riipu GPS-signaalista, minkä vuoksi niitä voi muuttaa milloin tahansa.

### Aikavyöhyke

1. Valitse manner tai valtameri ja valitse sitten Seuraava.
2. Valitse maa ja tämän jälkeen kohta "Seuraava".
3. Valitse aikavyöhyke ja tämän jälkeen kohta "Seuraava".
4. Vahvista valitsemasi aikavyöhyke ja valitse kohta "OK".

### Kellonajan esitysmuoto

Valitse joko 12 tunnin tai 24 tunnin näyttö radion painikkeen avulla.

### Kieli ja numero

Kieli ja numero -ominaisuudella voi muuttaa kieltä ja numeroiden esitysmuotoa.

PC689858—UN—26SEP25

*Kieli ja numero -välilehti*

- Kielen muoto (aktiivinen ja vaihtoehtoinen)
- Vaihda kieltä -painike
- Numeromuoto (desimaalipiste vai -pilkku)

Muuta asetuksia valitsemalla jompikumpi välilehti.

### Siirry kieleen ja numeroon

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Näytön asetukset.
4. Valitse Kieli ja numero.

### Mittayksikkö

PC689863—UN—26SEP25

*Mittayksiköt-välilehti*

Erilaisia asetteluja voi tehdä sekä monitoria että ISOBUS VT -monitorissa näkyviä ohjausyksiköitä varten. Muuta asetuksia valitsemalla jompikumpi välilehti.

### Näyttö

Valitse englantilainen, metrinen tai yhdistetty englantilainen.

### ISOBUS VT

PC689857—UN—26SEP25

*ISOBUS VT*

ISOBUS VT -monitorissa näkyvien ohjausyksiköiden kohdalla voi käyttää eri mittayksiköitä kuin muiden ruudussa näkyvien tietojen kohdalla. Poistamalla valintamerkin kohdasta Käytä samoja mittayksiköitä kuin monitorissa voi ottaa käyttöön seuraavien tietojen luetteloruudut:

- Mittayksiköt
- Numeromuoto
- Etäisyys
- Alue
- Äänenvoimakkuus
- Massa
- Lämpötila
- Paine

- Voima

*HUOMAA: On mahdollista käyttää samoja mittayksiköitä kuin näytössä.*

### Kirkkaus

PC684078—UN—26SEP25

*Kirkkauden välilehti*

#### Kirkkaustila

- **Automatiikka**

  Automatiikka on suositeltava asettelu. Tämä asetus synkronoi näytön kirkkauden ohjaamon valokatkaisimen kanssa. Jos ohjaamon valot ovat pois päältä, monitori on päivätilassa. Jos ohjaamon valot palavat, monitori on yötilassa.

- **Päivä- ja yötilat**

  Valitse jompikumpi tila, mikäli et halua näytön kirkkauden määräytyvän valokatkaisimen asennon perusteella.

*HUOMAA: Valittu tila ei vaikuta toisen monitorin kirkkaussäätöön. Toisen näytön kirkkaus on säädettävä sen omista asetuksista.*

#### Kirkkausasetukset

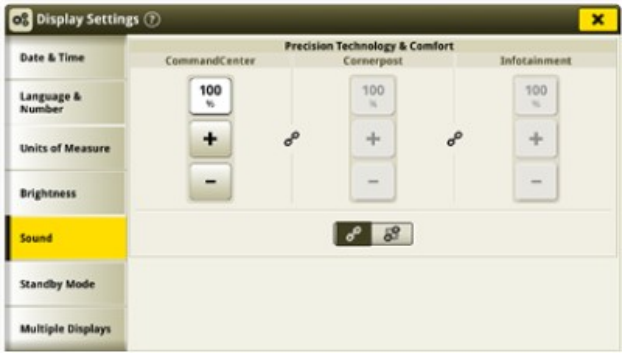
Avaa jommankumman asettelupainikkeen avulla haluamasi kirkkaustilan ponnahdussivu.

- Päivä
- Yö

Päivä- ja yöasetuksissa on mahdollista säätää kirkkausprosenttia:

- Täsmäteknologia ja mukavuus
- Näkyvyys

### Ääni



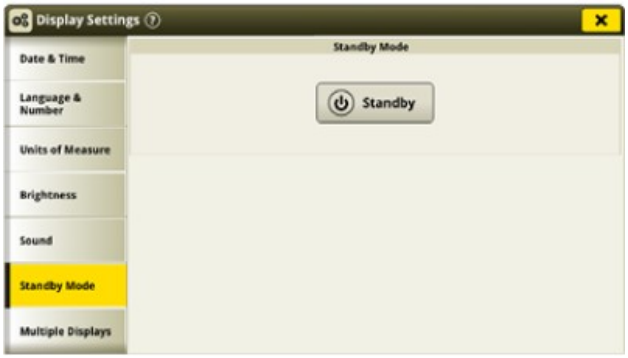

PC689861—UN—26SEP25

*Ääniasettelujen välilehti*

Näytön äänenvoimakkuutta voi muuttaa painamalla lisäys- ja vähennyspainikkeita (+) ja (-), jotka koskevat seuraavia:

- CommandCenter
- Kulmapilari
- Viihde

### Valmiustila




PC689862—UN—26SEP25

*Valmiustilan välilehti*

*HUOMAA: Valmiustila ei ole käytettävissä ruiskutuslaitteissa. Valmiustilapainiketta käytetään näytön virran katkaisemiseen.*

Aseta näyttö virransäästötilaan käyttämällä valmiustilaa.

**Useita näyttöjä**

PC689860—UN—26SEP25

*Usean monitorin avulla tapahtuvan näytön välilehti*

*HUOMAA: Asetusten muuttamista yksitellen EI suositella.*

Koneessa käytetään useita näyttöjä usein erityyppisten tietojen antamiseen samanaikaisesti käyttäjälle, mikä mahdollistaa paremman hallinnan, valvonnan ja päätöksenteon.

Useita näyttöjä voi käyttää kahdella tavalla. Molemmat näytöt voivat olla Precision Ag -näyttöjä, tai vain yksi niistä

voi olla Precision Ag -näyttö, kun toinen on laajennettu näyttö. Usean näytön asetukset on määritettävä vain, kun käytetään kahta täsmäviljelynäyttöä. Kaksoisnäytön asetuksia ei tarvitse muuttaa.

Esimerkiksi 8R-traktoreissa käytetään useita näyttöjä. Nämä näytöt voidaan määrittää kahdella tavalla.

1. CommandCenter on integroitu valinnaiseen kaksoisnäyttöön. Molemmat näytöt toimivat saman prosessorin avulla, joten usean näytön asetuksia ei tarvitse määrittää.
2. CommandCenter-näyttö on yhdistetty universaaliin G5-näyttöön. Jokaisella näytöllä on oma prosessorinsa, joten usean näytön asetukset on määritettävä.

CommandCenter-näyttö on ensisijainen käyttöliittymä koneen toiminnan valvontaan ja ohjaukseen sekä tietojen, kuten ajolinjan ohjauksen, koneen asetusten, työkoneen hallintalaitteiden ja suorituskykytietojen, näyttämiseen. Kaksoisnäyttöä, joka on yleensä asennettu ohjaamon oikealle puolelle, voidaan käyttää lisätietojen, kuten kamerasyötteiden, dokumentaation, peltokartoituksen tai diagnostiikkatyökalujen, näyttämiseen.

Jos toimintoja on tarpeen määrittää yksitellen, kytke toiminnot PÄÄLLE tai POIS vaihtokytkimillä. Valitse sitten kunkin toiminnon prioriteetti.

**Precision Ag -toiminteet**

Täsmäviljelytoiminne on näyttötoiminne, joka käyttää tietoon perustuvia teknologisia ratkaisuja täsmäviljelyyn. Näiden toiminteiden tarkoituksena on auttaa viljelijöitä optimoimaan toiminta tekemällä tietoon perustuvia päätöksiä.

Näiden toiminteiden avulla viljelijät voivat kerätä reaaliaikaisia tietoja, käyttää peltokartoitusta, analysoida pellon muuttuvia olosuhteita ja ottaa käyttöön paikkakohtaisia hallintakäytäntöjä. Näin voidaan parantaa tuottavuutta, vähentää tuotantopanoskustannuksia, minimoida ympäristövaikutuksia ja kehittää maatilan yleistä ekologista kestävyyttä.

Lisää tehokkuutta, tee tarkempia päätöksiä ja saavuta parempia tuloksia hyödyntämällä täsmäviljelytoiminteita. Täsmäviljelytoiminteita ovat esimerkiksi AutoTrac, osiohallinta ja dokumentaatio.

**ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto**

ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto määrittää, voiko CommandCenter näyttää virtuaalipäätteen (VT) käyttöliittymiä.

**ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto 2**

*HUOMAA: Jos kaksoisnäyttöä ei ole kytketty, ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminnon 2 vaihtopainike näkyy harmaana.*

*HUOMAA: ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto 2 edellyttää Premium-tilausta.*

ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto 2 määrittää, voiko CommandCenter näyttää VT-käyttöliittymän kaksoisnäytössä.

**ISOBUS-sertifiointi**

ISOBUS-sertifoinnin kytkentä poistaa käytöstä alkuperäisen GreenStar-näytön G5-näytössä. Ota käyttöön alkuperäinen GreenStar-näyttö kytkemällä ISOBUS-sertifointi pois päältä.

**Työtehtävien ohjausyksikkö**

**TÄRKEÄÄ: *ÄLÄ kytke täsmäviljelytoiminteita käyttöön kumpaankin näyttöön. Ajolinjan ohjaus ja muut toiminteet eivät toimi kunnolla.***

*HUOMAA: ISOBUS-työkoneiden tarkastelutoimintoa kutsutaan GreenStar 2- ja GreenStar 3-näytöissä myös nimellä ISOBUS VT.*

Työtehtävien ohjausyksikkö (TC) määrittää, voiko CommandCenter lähettää ja vastaanottaa TC-komentoja työkoneen ohjainyksiköillä. Tämä sisältää osiohallintaviestit.

**Tiedostopalvelin**

*HUOMAA: Kun käytössä on useita näyttöjä, varmista että tiedostopalvelin on aktiivisena vain yhdessä näytössä.*

Tiedostopalvelin siirtää koneen ja työkoneen välillä tiedostoja tai muun muotoisia tietoja, kuten määritystiedostoja, lannoitetaulukoita ja kielitiedostoja. Tiedostopalvelimen toiminta edellyttää USB-asemaa. Työkoneen lähettämät tiedot tallennetaan USB-aseman Fileserver-kansioon.

**Prioriteettiasetus**

*HUOMAA: Tarkista kunkin näytön prioriteetti valitsemalla tilakeskuksen virtuaalipäätteen painike.*

Prioriteettiasetus (tunnetaan myös toiminnon esiintymänä), määrittää kullekin näytölle prioriteetin, jota käytetään eri toimintoja ladattaessa. Esimerkki: Jos työkoneen tarkastelutoiminnolla CommandCenterissä on prioriteetti 1 ja GreenStar 3 2630:lla on prioriteetti 2 (Toiminnon esiintymä), ISOBUS-työkoneet näytetään useimmissa tapauksissa CommandCenterissä.

ZIDXK1X,1759230099081-22-06OCT25

## Näytönvalitsin

PC28704—UN—25AUG22

*Näytönvalitsin*

Käytä näytönvalitsinta luodaksesi ja muokataksesi työsivuja ja pikavalintapalkkeja jotta tärkeitä tietoja ja toimintoja voidaan käyttää etusivulta.

Työsivut ovat "moduuleita" (lohkoja, jotka sisältävät tietoja ja toiminnevalitsimia). Moduuleita voi lisätä tai poistaa, minkä lisäksi moduulien sijaintia suoritussivulla voi muuttaa.

Työsivut on ryhmitelty yhteen työsivusarjojen luomista varten. Työsivusarjoja voidaan luoda yksittäiselle työtehtävälle (istutukselle tai maanmuokkaukselle) tai eri käyttäjien asetuksien mukaan.

Työsivuja voidaan luoda ja tallentaa rajaton määrä. Voidaan luoda rajoittamattomia työsivusarjoja, joissa voi olla enintään kymmenen työsivua sarjaa kohti.

Mukautettuja työsivuja voidaan tuoda samankokoisista G5-näytöistä. Tuodut työsivut ovat käytettävissä Kaikki työsivut -välilehdellä.

**Siirry Näytönvalitsimeen**

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse toiminne "Ulkoasun hallinta".

**Työsivusarjat**

PC15336—UN—10JUL13

*Työsivusarjat*

Työsivusarja tarkoittaa yksittäistä työtehtävää (istutusta tai maanmuokkausta) varten muodostettua enintään 10 työsivun kokonaisuutta. Vain aktiivisen työsivusarjan sivut näytetään, kun työsivuja selataan pääsivulla.

Kun valitset työsivusarjan, Muokkaa työsivusarjaa -sivu tulee näkyviin.

**Lisää työsivusarja**

PC28705—UN—25AUG22

**A—Luo uusi sarja**
**B—Vaihda aktiivista sarjaa**

Uuden työsivusarjan voi luoda painamalla painiketta "Luo uusi sarja" (A). Olemassa olevan työsivusarjan voi valita painamalla painiketta "Vaihda aktiivista sarjaa" (B).

**Muokkaa työsivusarjan työsivuja**

PC28706—UN—25AUG22

**A—Muokkauspainike**
**B—Kahdennuspainike**
**C—Ylös-painike**
**D—Alas-painike**
**E—Poistopainike**

Hae työsivujen muokkaamiseen tarkoitettu painikerivi näyttöön valitsemalla jokin työsivuista (suoritussivuista).

Muuta työsivun sisältämiä moduuleja painamalla muokkauspainiketta (A).

Luo uusi, samat moduulit sisältävä työsivu painamalla Kaksoiskappale-painiketta (B).

Muuta työsivujen järjestystä ylös- tai alas-painikkeilla (C ja D). Työsivujen järjestystä käytetään, kun sivuja selataan etusivulla.

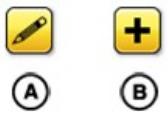
Työsivun voi poistaa työsivusarjasta painamalla poistopainiketta (E). Työsivu poistetaan työsivusarjasta, mutta se on edelleen kaikkien työsivujen luettelossa.

*HUOMAA: Poistopainiketta ei näy, jos työsivusarjassa on vain yksi työsivu.*

### Muokkaa työsivusarjoja

Muokkaa nimeä, pikavalintapalkkia, tai lisää työsivuja työsivusarjaan.

### Työsivun nimi




PC28707—UN—25AUG22

**A—Muokkauspainike**
**B—Muiden työsivujen sisällytyspainike**

Jokaisella työsivulla tulee olla ainutkertainen nimi. Voit nimetä suoritussivusarjan tai nimetä sen uudelleen valitsemalla Muokkaa-painikkeen (A).

Lisää tai muuta työsivusarjalle määritettyä pikavalintapalkkia painamalla Muokkaa-painiketta.

Lisää työsivusarjaan olemassa oleva työsivu valitsemalla painike "Sisällytä muita työsivuja" (B).

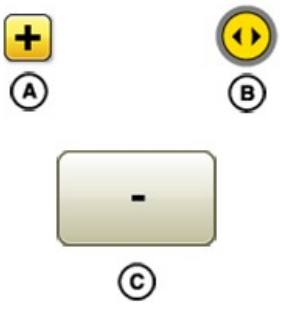
### Pikavalintapalkit

APY76316—UN—22SEP22

*Pikavalintapalkki*

Pikavalintapalkkiin on koottu näytön pikapainikkeet, joilla voi tarkastella tilatietoja ja käyttää toiminteen toimintoja nopeasti. Pikavalintapalkki muodostuu korkeintaan yhdeksästä pikavalintakuvakkeesta.

Pikavalintapalkit-välilehdellä voit valita, muokata tai luoda pikavalintapalkin. Pikavalintapalkkeja on mahdollista tuoda Tiedostonhallinta-toiminteella.




PC28708—UN—25AUG22

*Pikavalintapalkin muokkaus*

**A—Uuden pikavalinnan luontipainike**
**B—Pikavalinnan siirtopainike**
**C—Pikavalinnan poistopainike**

### Pikavalintapalkin muokkaus

Pikavalintapalkin pikapainikkeita voidaan lisätä, poistaa ja järjestää uudelleen.

*HUOMAA: Sama pikapainike voidaan sijoittaa pikavalintapalkkiin kerran.*

Voit luoda uuden pikavalintapalkin valitsemalla Luo uusi pikavalinta -painikkeen (A) ja valitsemalla sisällöltään sopivat toiminteet. Etsi luettelosta haluamasi toiminnon pikavalintapainike ja valitse Lisää-painike.

Kun pikapainike on lisätty pikavalintapalkkiin, korosta se valitsemalla. Paina pikapainiketta (B) ja vedä se tämän jälkeen tyhjälle alueelle.

Jos haluat poistaa pikapainikkeen, korosta se valitsemalla ja valitse sitten Poista pikavalinta -painike (C).

### Kaikki työsivut

PC15340—UN—10JUL13

*Kaikki työsivut*

*HUOMAA: Työsivuja voidaan tuoda ja viedä Tiedostonhallinta-toiminteella.*

Kaikki työsivut -välilehti näyttää kaikki näytölle luodut työsivut. Välilehti sisältää nykyiset työsivut, jotka ovat aktiivisessa sarjassa, sekä työsivut, joita käytetään muissa työsivusarjoissa.

### Työsivun (suoritussivun) muokkaaminen

PC28709—UN—25AUG22

**A—Muokkauspainike**
**B—Kahdennuspainike**
**C—Poistopainike**

Hae työsivujen muokkaamiseen tarkoitettu painikerivi näyttöön valitsemalla jokin työsivuista (suoritussivuista).

Muuta työsivun sisältämiä moduuleja painamalla muokkauspainiketta (A).

Luo uusi, samat moduulit sisältävä työsivu painamalla Kaksoiskappale-painiketta (B).

Suoritussivun voi poistaa näytöstä painamalla poistopainiketta (C). Suoritussivu katoaa tällöin pysyvästi sekä näytöstä että aktiivisesta sarjasta.

*HUOMAA: Poistopainike puuttuu näytöstä, mikäli valittuna on tehtaan perusasetuksiin kuuluva työsivu.*

### Luo uusi työsivu

PC28710—UN—25AUG22

*Luo uusi työsivu -painike*

Uuden työsivun voi luoda painamalla painiketta Luo uusi työsivu.

**Suoritussivujen lisääminen, muokkaaminen ja kahdentaminen**

Ruudussa näkyvä käyttöliittymä on sama niin suoritussivun lisäämisen, muokkaamisen kuin kahdentamisenkin yhteydessä. Uusi työsivu on aluksi tyhjä. Kahdennetut tai muokatut työsivut sisältävät puolestaan moduuleja jo valmiiksi.

**Työsivun nimi**

PC28707—UN—25AUG22

**A—Painike "Lisää moduuli"**
**B—Muokkauspainike**

Jokaisella työsivulla tulee olla ainutkertainen nimi. Suoritussivun voi nimetä (uudelleen) painamalla muokkauspainiketta (A).

**Lisää moduuli**

Paina painiketta "Lisää moduuli" (B) ja valitse sisällöltään sopiva sovellus. Hae luettelosta tarvittavat tiedot sisältävä moduuli ja paina lisäyspainiketta.

*HUOMAA: Sama moduuli voidaan asettaa suoritussivulle vain kerran.*

*HUOMAA: Aloita suuremmilla moduuleilla ja täytä sitten tila lisäämällä pienempiä moduuleita.*

*Voit määrittää moduulin tarvitseman tilan ruudukon avulla.*

**Moduulien uudelleenjärjestely**

PC28712—UN—25AUG22

*Moduulin siirtäminen*

Valitse työsivulle lisätty moduuli. Valitsemisen jälkeen moduuli näkyy korostettuna. Paina moduulia, ja siirrä se tyhjään kohtaan.

**Moduulin poistaminen**

PC28711—UN—25AUG22

*Poista moduuli -painike*

Valitse moduuli, jolloin moduuli näkyy korostettuna. Paina sitten poistopainiketta.

**Eri työsivujen haku etusivulle**

PC28713—UN—25AUG22

*Otsikkopalkki*

PC28714—UN—25AUG22

*Seuraava- ja Edellinen-painikkeet*

**A—Otsikkopalkki**
**B—Seuraavan ja edellisen työsivun painikkeet**

Jos aktiiviseen työsivusarjaan kuuluu useampi kuin yksi sivu, on useita tapoja valita etusivulla näkyvä työsivu.

**Otsikkopalkki (A)**

Valitse etusivun yläreunassa olevan otsikkopalkin avulla ruutuun luettelo kaikista aktiiviseen valikoimaan kuuluvista työsivuista. Valitse tarkasteltava työsivu, luo uusi työsivu, muokkaa työsivusarjaa tai valitse toinen työsivusarja tarkasteltavaksi.

**Seuraavan ja edellisen työsivun painikkeet (B)**

Työsivulta toiselle voi siirtyä valitsemalla joko vasemmalle tai oikealle osoittavan nuolen.

**Pyyhkäisyliike sormella (C)**

Selaa työsivuja pyyhkäisemällä sormea näytön poikki vasemmalle tai oikealle.

ct47125,1705180682155-22-13JAN24

## Käyttäjät ja käyttöoikeudet

PC28700—UN—25AUG22

*Käyttäjät ja käyttöoikeudet*

Sovelluksen "Käyttäjät ja käyttöoikeudet" avulla voi hallita käyttäjäprofiilien asetteluja siten, että käyttäjät eivät pääse käsiksi joihinkin toimintoihin.

*Välilehti "Käyttäjäprofiilit"*

- Vaihda näytön profiilia ja aseta PIN-tunnus järjestelmänvalvojan oikeuksille.

*Välilehti "Käyttöoikeusryhmät"*

- Tässä kohdassa voi tallentaa lukittavat näyttötoiminnot.

*PIN-turvakoodi-välilehti*

- Ota näytön lukitus käyttöön. Näytön käyttöön vaaditaan kuljettajan tai järjestelmänvalvojan PIN.

### Siirry käyttäjiin ja käyttöoikeuksiin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse toiminne Käyttäjät ja käyttöoikeudet.

### Käyttäjäprofiilit

PC28701—UN—25AUG22

**A—Pääkäyttäjän profiili**
**B—Käyttäjän profiili**

Monitoriin voi asettaa jommankumman kahdesta profiilista: pääkäyttäjän tai käyttäjän profiilin. Kulloinkin käytössä oleva profiili on nähtävissä profiililuettelon yläpuolella.

*Pääkäyttäjän profiili (A)*

Pääkäyttäjän profiilin asetuksena on aina "Rajoittamattoman käyttöoikeuden ryhmä". Näin pääkäyttäjä pystyy käyttämään rajoituksetta kaikkia toimintoja sekä lukitsemaan ja vapauttamaan käyttäjän profiilin toimintoja. Käyttäjien pääsyn kohtaan "Pääkäyttäjän profiili" voi estää PIN-tunnuksen asettamisen avulla.

*Käyttäjän profiili (B)*

Käyttäjän profiilin asetuksena on aina "Rajoitetun käyttöoikeuden ryhmä". Profiili rajoittuu vain niihin toimintoihin, joita varten sille on myönnetty käyttöoikeus. Kohdan "Käyttäjän profiili" tulee olla valittuna ja kohtaan "Pääkäyttäjän profiili" tulee olla syötetty PIN-tunnus lukittavia toimintoja varten.

### Aktiivisen profiilin vaihtaminen

PC28702—UN—25AUG22

**A—Painike "Muuta profiilia"**
**B—Muokkauspainike**
**C—Katselupainike**

Paina painiketta "Muuta profiilia" (A) ja valitse jokin profiili luettelosta.

*HUOMAA: Jos pääkäyttäjän profiilia varten on luotu PIN-tunnus, tämä tunnus on syötettävä siirryttäessä kohdasta "Käyttäjän profiili" kohtaan "Pääkäyttäjän profiili".*

### PIN-tunnuksen lisääminen/muuttaminen

Paina pääkäyttäjän profiilin muokkauspainiketta (B). Paina painiketta Lisää/muuta PIN-tunnus.

### Käyttöoikeusryhmä

Käyttöoikeusryhmät-valikossa voidaan asettaa, näyttää tai muokata rajoitetun käyttöoikeusryhmän käyttöoikeuksia.

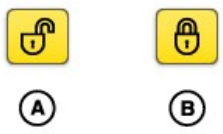
### Täysien käyttöoikeuksien ryhmä

Täysien käyttöoikeuksien ryhmä voi käyttää kaikkia näytön ominaisuuksia. Täysien käyttöoikeuksien ryhmää ei voi muokata.

### Rajoitettujen käyttöoikeuksien ryhmä

Järjestelmänvalvoja voi rajoittaa rajoitetun käyttöoikeuden ryhmän käyttämään vain tiettyjä toimintoja. Rajoitetun käyttöoikeuden ryhmiä voi muokata vain, jos järjestelmänvalvojan profiili on aktiivisena profiilina.

### Muokkaa käyttöoikeuksia




PC28703—UN—25AUG22

**A—Kuvake "Lukituksen avaus"**
**B—Kuvake "Lukitseminen"**

Jokaisen luetteloon kuuluvan sovelluksen kohdalla on "Kokonaan lukitsematta", mikäli yksikään sovelluksen toiminnoista ei ole lukittu. Jos toimintoja lukitaan, lukittavat toiminnot ilmestyvät sovelluksen nimen alapuolelle ja myös kuvake muuttuu lukitustilan kuvakkeeksi.

Korosta sovellus valitsemalla se ja valitse sitten Muokkaa-painike.

Sivulla "Käyttöoikeusryhmien muokkaus" on nähtävissä luettelo toiminnoista, jotka voi lukita tai vapauttaa kunkin

toiminnon vieressä olevan lukitsemiseen ja lukituksen vapauttamiseen tarkoitetun katkaisimen avulla. Tallenna käyttöoikeusryhmien muutokset sulkemalla sivu.

### PIN-turvakoodi

Kun PIN on käytössä, se on annettava, ennen kuin näytön toimintoja voi käyttää. Järjestelmänvalvoja- ja kuljettajaprofiileille voi määrittää erilliset PIN-koodit.

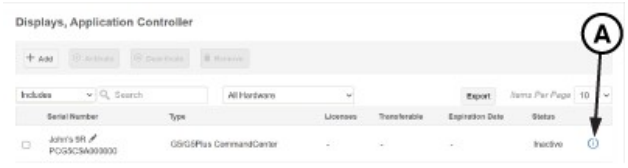
Jos näytölle tehdään tehdastietojen nollaus tai järjestelmän palautus, käyttäjän PIN-koodit menetetään. Järjestelmänvalvojan PIN-koodi tallentuu ja näyttö pysyy lukittuna virran kytkemisen jälkeen.

### Tilapäinen pääsy

Näyttö siirtyy tilapäisen pääsyn tilaan, jos käyttäjä antaa PIN-koodin väärin viidesti. Kaikki näytön ominaisuudet ovat käytettävissä 24 tuntia. Kun tilapäisen pääsyn aika on kulunut loppuun, näytön lukituksen avaamiseksi tarvitaan pääavauskoodi.

### Hanki pääavauskoodi

1. Kirjaudu sisään tilillesi osoitteessa myjohndeere.com.
2. Valitse StellarSupport.
3. Valitse Maatalous & ympäristönhoito.
4. Valitse Tuotteen hallinta osassa Näytöt, Toiminnevalitsin.
5. Valitse Näytä.
6. 




PC671854—UN—06MAY25

*i-painike*

**A—i-painike**

Valitse lukittu näyttö ja sitten i-painike oikealta puolelta.

PC26539—UN—21NOV18

**A—Koodin hakupainike**

7. Anna tehtäväkoodi näytöstä ja valitse sitten Hae koodi -painike (A) saadaksesi pääavauskoodin.

PC26540—UN—21NOV18

**B—Lukituksen pääavauskoodi**

8. Syötä näyttöön lukituksen pääavauskoodi (B).

ct47125,1705179427031-22-06MAY25

## Langattomat asetukset

PC28801—UN—29AUG22

*Langattomat asetukset*

Luo yhteys langattomaan verkkoon kohdan Langattomat asetukset avulla, tai luo langaton verkko, jonka kautta voit luoda yhteyden kannettavien laitteiden ja koneen välille. Langattomat asetukset -sovellus käyttää JDLink-modeemia tai langatonta USB-sovitinta.

*HUOMAA: Langattomat asetukset -sivun toiminnot ovat käytettävissä vain JDLink-modeemille, kun modeemi tai MTG on aktiivinen koneen CAN-väylässä.*

Langattomat asetukset eivät ole käytettävissä, kun JDLink-modeemi on yhdistetty koneeseen vain Ethernet-yhteyden kautta. JDLink-modeemi on yhdistettävä koneen CAN-verkkoon, jotta näitä asetuksia voidaan käyttää.

### Siirry Langattomiin asetuksiin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Langattomien asetusten toiminne.

Lisätietoja Kone langattomaan- tai Mobiili koneeseen -yhteyden luomisesta on näyttötuessa.

### Kone langattomaan

PC24041—UN—05APR17

*Kone langattomaan*

*HUOMAA: Ulkoista langatonta Internet-sovitinta voidaan käyttää langattoman yhteyden muodostamiseksi koneeseen. Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjääsi, jolta saat täydellisen luettelon yhteensopivista laitteista.*

Kone langattomaan -toiminto yhdistää koneen langattomaan verkkoon käyttämällä JDLink-modeemia.

Voit käyttää Kone langattomaan -toimintoa seuraaviin:

- Over-the-Air-ohjelmistopäivitykset
- Etädiagnostiikka
- Etänäytön käyttö (RDA)
- Verkkolisenssit
- Data Sync -suoratiedonsiirto henkilökohtaisen tukiaseman kautta

*HUOMAA: Kone langattomaan on pois käytöstä, kun John Deere Machine Sync -toiminne on käytössä.*

**Mobiili koneeseen**

PC24042—UN—05APR17

*Mobiili koneeseen*

Mobiili koneeseen -toiminto määrittää JDLink-modeemilla langattoman verkon, jonka kautta langattomat laitteet yhdistetään koneeseen.

Voit käyttää Mobiili koneeseen -toimintoa seuraaviin:

- John Deere Connect Mobile

*HUOMAA: Mobiili koneeseen on pois käytöstä traktoreissa, kun John Deere Machine Sync -toiminne on käytössä. Traktorien käyttäjien on käytettävä Machine Sync -toiminnetta voidakseen muodostaa yhteyden pääverkkoon.*

ZIDXK1X,1749533996335-22-20OCT25

## COM-porttiasetukset

PC28803—UN—29AUG22

*COM-porttiasetukset*

COM-porttiasetustoiminnetta käytetään määrittämään RS232-signaali siten, että näyttö voi viestiä eri ohjainyksikköjen tai laitteiden välillä.

**Siirry COM-porttiasetuksiin**

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse sovellus COM-porttiasetukset.

*HUOMAA: Laitteiden yhdistämiseen COM-portteja käyttämällä tarvitaan lisäjohtosarja. Ota yhteys John Deere -jälleenmyyjään.*

Näytössä on kaksi sarjaan kytkettyä COM-porttia, joita voidaan käyttää seuraavien laitetyyppien liittämiseen:

- Field Doc -liitäntä
- GPS (Global Positioning System) -vastaanotin
- Typen (N) Sensing (valmistajat: Yara ja Fritzmeier)
- GreenSeeker
- LH 5000
- Viljavaunun vaaka

**Field Doc -yhteyden vaatimukset:**

- Baudi-nopeudeksi on asetettu 9600.
- Raven-ohjainyksikön tietojen kirjaus on käytössä.
- Tietojen kirjauksen käynnistysarvo on alle 3 sekuntia (suositus on 1 sekuntia tai vähemmän).

**Sarja-GPS:n vaatimukset:**

*HUOMAA: AutoTrac-ohjaus ei ole yhteensopiva kolmannen osapuolen RS232 GPS:n kanssa.*

- Baudi-nopeudeksi on asetettu 19200.
- Lähtönopeus asetettu arvoon 1 tai 5 Hz (ajolinjan ohjaus vaatii 5 Hz).
- Vastaanotin on asetettu lähettämään seuraavia viestejä:
  - GGA
  - GSA
  - RMC
  - Databittejä 8
  - Ei pariteettia

- Stop-bittejä 1
- Ei virtauksen ohjausta

**Typen (N) Sensing -määritys**

1. Asenna, kalibroi ja määritä N-Sensing-järjestelmä valmistajan käyttöohjeen mukaisesti.
2. Määritä COM-portin asetukset laitteen tyypin ja valmistajan mukaan.
3. Valitse Tavoitenopeus/RX-arvoksi N-Sensing Työasetukset-toiminteen työyhteenvetosivulla.

**GreenSeeker-asetukset**

1. Asenna, kalibroi ja määritä GreenSeeker-järjestelmä valmistajan käyttöohjeen mukaisesti.
2. Määritä COM-portin asetukset laitteen tyypin mukaan.
3. Valitse Tavoitenopeus/RX-arvoksi GreenSeeker Työasetukset-toiminteen työyhteenvetosivulla.

**LH 5000 -asetukset**

1. Asenna, kalibroi ja määritä LH 5000 -järjestelmä valmistajan käyttöohjeen mukaisesti.
2. Määritä COM-liitännän asetukset käyttämällä laitetyyppiä Field Doc Connect ja valmistajaa LH Technologies.
3. Valitse LH 5000 Työkonehallinta-toiminteessa.

**Viljavaunun asetukset**

1. Asenna, kalibroi ja määritä viljavaunujärjestelmä valmistajan käyttöohjeen mukaisesti.
2. Valitse Viljavaunu kohdassa Laitetyyppi.
3. Valitse viljavaunun valmistaja.

**COM-portin diagnostiikka**

COM-porttidiagnostiikkaa käytetään sen määrittämiseen, täyttyvätkö yhdistetyn ohjainyksikön tai laitteen käyttöä koskevat vaatimukset. COM-porttidiagnostiikassa näkyvät arvot määrittyvät laitetyypin mukaan.

*HUOMAA: Jotkin viljavaunun vaakavalmistajat vaativat tietyt ohjelmistoversiot ja vaaka-asetukset, jotta vaaka näkyy John Deere -näytössä.*

ch177nn,1726040111160-22-08OCT25

## Alkuperäinen GreenStar-näyttö

PC28804—UN—29AUG22

*Alkuperäinen GreenStar-näyttö*

Alkuperäinen GreenStar-näyttö -toiminteen avulla G5 Universal -näyttö voi viestiä sellaisten ohjainyksiköiden kanssa, jotka on suunniteltu käytettäväksi alkuperäisen GreenStar-näytön ja CCD-väylän sisältävien 00-sarjan, 10-sarjan ja 20-sarjan traktoreiden kanssa.

*HUOMAA: Katso yhteensopivat koneet ja työkoneet G5-näyttöjen yhteensopivuuskaaviosta osoitteesta www.stellarsupport.deere.com.*

**Siirry kohtaan Alkuperäinen GreenStar-näyttö**

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Alkuperäinen GreenStar-näyttö.

Alkuperäinen GreenStar-näyttö on oletuksena pois käytöstä ja sen voi ottaa käyttöön tai poistaa käytöstä Alkuperäinen GreenStar-näyttö -toiminteen lisäasetuksissa.

ct47125,1705353004234-22-15JAN24

## Laitteiston hallinta

PC28716—UN—25AUG22

*Laitteiston hallinta*

Siirry koneen ja työkoneen profiiliasetuksiin valitsemalla Työkonehallinta-toiminne. Profiiliasetukset ovat tärkeitä John Deeren täsmäviljelytoiminteiden, kuten AutoTrac-ohjauksen, osiohallinnan ja työtietokarttojen, tarkan toiminnan kannalta.

### Siirry työkonehallintaan

1. Valitse valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Työkonehallinta-toiminne.

### Koneen profiili

#### Yleiset asetukset

Koneen ohjainyksiköt määrittävät automaattisesti jotkin tiedot, jos näyttö tunnistaa koneen.

Tiettyjen koneiden erityisasetukset näkyvät sivulla vain, kun ne ovat käytettävissä.

*HUOMAA: Jotkin mittaustulokset pätevät vain tietyn tyyppisiin koneisiin.*

#### GPS-siirtymät

*HUOMAA: Käytettäessä useita työkoneita käytetään vain ensimmäisen työkoneen lateraalista siirtymää.*

Vältä virheitä kartoituksessa, dokumentoinnissa ja osiohallinnassa yhdistämällä kaikkien työkoneiden lateraaliset siirtymät ja antamalla se ensimmäisen työkoneen arvoksi. Jos ensimmäinen työkone on 5,1 cm (2 in) oikealle ja toinen 2,5 cm (1 in) vasemmalle, kirjoita 1,3 cm (0,5 in) oikealle.

- ***GPS-sivuttaissiirtymä***
  - Etäisyys sivusuunnassa (vasemmalle tai oikealle) koneen keskilinjasta GPS-vastaanottimen keskustaan. Tämä arvo on yleensä 0,0, paitsi jos GPS-vastaanotin sijaitsee koneen keskilinjan vasemmalla tai oikealla puolella.
- ***GPS-pitkittäissiirtymä***
  - Pitkittäissuuntainen etäisyys GPS-vastaanottimen keskipisteestä koneen tiettyyn pisteeseen.

    GPS-pitkittäissiirtymän mittaus vaihtelee konetyypistä riippuen. Lisätietoja siirtymien mittaamisesta on Näyttötuessa.
- ***GPS-korkeus***
  - GPS-vastaanottimen pystysuora etäisyys maanpinnasta.

#### Kytkentäsiirtymä

- Kytkentäpiste on kohta, jossa työkone on kiinnitetty koneeseen. Kytkentäsiirtymä on etäisyys kytkentäpisteestä tiettyyn pisteeseen koneessa.

  Kytkentäsiirtymän mittaus vaihtelee konetyypistä riippuen. Lisätietoja siirtymien mittaamisesta on Näyttötuessa.

#### Profiilin palautus tehdasasetuksiin

*HUOMAA: Vain näytön havaitsemien koneiden profiiliasetukset on mahdollista palauttaa tehdasasetuksiin.*

Koneen oletusprofiiliasetukset on tallennettu koneen ohjainyksiköihin. Näiden asetusten muutokset tallennetaan näyttöön. Voit palauttaa profiilin tehdasasetuksiin valitsemalla Nollaa profiili -painikkeen.

Lisätietoja työkonehallinnasta ja koneen profiilista on opastuskeskuksen näyttötuessa.

### Työkoneen profiili

Profiilin nimi asetetaan automaattisesti tunnistetun työkoneen perusteella eikä sitä voi tallentaa. Kuljettaja asettaa profiilin nimet sellaisille työkoneille, joissa ei ole ohjainyksikköä.

G5-näyttö tukee kahta AEF:n (Agricultural Industry Electronics Foundation) sertifioimaa ISOBUS-ohjainyksikköä. Käytettävistä kahdesta ISOBUS-ohjainyksiköstä toisen on oltava etu- ja toisen takatyökoneen ohjainyksiköksi määritetty.

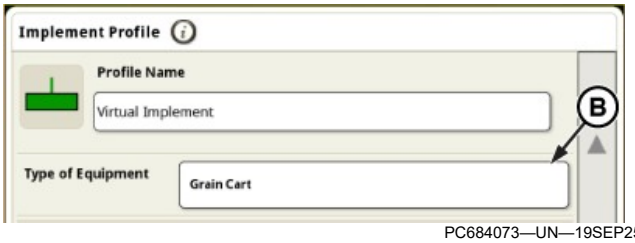
*HUOMAA: Jos toista ISOBUS-ohjainyksikköä ei näy työkonehallinnassa, varmista, että koneen etuosan liitin on määritetty.*

Takatyökoneille ei voi määrittää useaa ISOBUS-ohjainyksikköä.

#### *Jyväpainon jakoasetukset*

Määritä ja linkitä havaittu ja yhteensopiva ISOBUS-vaaka viljavaunutyökoneeseen seuraavasti:

1. Työkoneen profiilin määritys
   - Aseta työkoneen tyypiksi viljavaunu




PC684073—UN—19SEP25

*Työkoneen profiili*

**B—Laitetyyppi**

- Määritä toiminnoksi sadonkorjuu.

PC684072—UN—19SEP25

*Toiminto-välilehti*

**A—Käyttötyyppi**

2. Unverferth UHarvest Pro ISOBUS Scales -vaakojen lisäasennusvaiheiden erityisvaatimukset vaaditaan Unverferth UHarvest Pro -malleissa:

   - Varmista, että UHarvest Pro -ohjelmisto on päivitetty versioon 24.1.0.4 tai uudempaan.
   - Varmista, että Unverferth ISOBUS VT -sivulla on valittuna Ota työtehtävien ohjausyksikön tiedonsiirto käyttöön -asetus.

### *Profiiliasetusten tallennus*

Tallenna-painike tallentaa kaikkien välilehtien asetukset ja sulkee Työkoneen profiili -sovelluksen. Tallennus-painiketta ei tarvitse painaa siirryttäessä välilehdeltä toiselle.

Työkoneen profiiliasetukset tallennetaan näyttöön seuraavien tekijöiden mukaan:

- Profiilin nimi
- Havaitun työkoneen ohjainyksikön ISO-nimi

*HUOMAA: Määritä työkoneen ohjainyksikössä käyttöä edeltävät asetukset, kuten ajomääritykset, ennen työkoneprofiilin asetusten määrittämistä.*

ISO-nimi muuttuu eräiden työkoneen ohjainyksikön asetusten muuttumisen yhteydessä. Tämä sisältää ohjainyksikön asetusten muuttamisen lannoittamisen ja kylvön välillä.

### *Profiiliasetusten automaattinen tunnistus*

*HUOMAA: Osiohallinnan on oltava pois päältä, jotta ensimmäistä kertaa traktoriin liitettävä SeedStar 2- tai SeedStar XP -kylvökone tunnistetaan. Ensimmäisen kytkentäkerran jälkeen kylvökone tunnistetaan riippumatta siitä, onko osiohallinta käytössä vai ei.*

Jos työkoneen ohjainyksikkö on kytketty, se asettelee eräät työkoneen profiiliasetukset automaattisesti.

Kun ohjainyksikkö liitetään ensimmäisen kerran, näkyviin tulee muistutus Työkoneen profiili luotu. Kun työkone jatkossa kytketään uudestaan, se tunnistetaan ISO-nimensä perusteella, ja näyttöön tallennetut työkoneen profiiliasetukset ladataan.

*HUOMAA: Muistutus näkyy aina, jos Määritä myöhemmin on valittu.*

Kun tunnistamaton työkone liitetään, sille pitää luoda profiili. Luo työkoneprofiili valitsemalla Työkonehallinnasta painike Lisää työkone.

Jos haluat nähdä nykyisen tunnistetun ISO-nimen, valitse Diagnostiikkakeskus > Ohjausyksikön diagnostiikka -välilehti > valitse Työkoneen ohjausyksikkö > Ohjausyksikön tiedot -välilehti.

Varmista kaikki tarvittavat asetukset ennen käyttöä. Työpistettä ei aseteta automaattisesti.

#### Liitäntöjen tyypit

- Kytkentätyyppi kertoo, miten työkone on kiinnitetty koneeseen, ja säätelee sitä, miten näyttö määrittää työkoneen liikkeen koneen takana.

  Peittokartta, dokumentointi ja osienhallinta edellyttävät Liitännän tyyppi -asetuksia.

- ***Kääntyvä siirtymä***

  Joissakin työkoneissa on kääntyvä nostolaite, joka kytketään koneen takaosan kolmipistenostolaitteeseen. Näyttöön on tallennettava tieto tämän kääntymisnivellyksen aiheuttamasta siirtymästä, jotta työkoneen liike koneen takana voidaan määrittää oikein. Tämä vaihtoehto on käytettävissä, jos liitäntätyypiksi on valittu kolmipistenostolaite takana.

#### Työleveys

- Työleveys tarkoittaa kynnettävän, istutettavan, ruiskutettavan tai puitavan alueen leveyttä jokaisella pellon poikki kulkevalla saralla. Sitä käytetään työtietokarttojen luomiseen ja työstetyn alueen laskemiseen. Työleveys on aseteltava sovelluksia "Ajolinjan ohjaus", "Kohdennus" ja "Alueen kokonaismäärät" varten.

#### Mitat

- ***Sivuttaissiirtymä***

Etäisyys sivusuunnassa koneen keskipisteestä työkoneen työleveyden keskipisteeseen. Sivuttaissiirtymän asettelu on tehtävä sovelluksia "Ajolinjan ohjaus" ja "Kohdennus" varten.

*HUOMAA: Käytettäessä useita työkoneita käytetään vain ensimmäisen työkoneen lateraalista siirtymää.*

*Vältä virheitä kartoituksessa, dokumentoinnissa ja osiohallinnassa yhdistämällä kaikkien työkoneiden lateraaliset siirtymät ja antamalla se ensimmäisen työkoneen arvoksi. Jos ensimmäinen työkone on 5,1 cm (2 in) oikealle ja toinen 2,5 cm (1 in) vasemmalle, kirjoita 1,3 cm (0,5 in) oikealle.*

- ***Kiertoliikkeen keskusta***

  Pitkittäissuuntainen etäisyys liitoksesta työkoneen kiertoliikkeen keskustaan työskentelyasennossa. Tavallisesti tämä on työkoneen maan kanssa kosketuksissa oleva kantava osa. Kiertoliikkeen keskustan siirtymä on tärkeä, jotta työkoneen liike kaarteissa voidaan mallintaa tarkasti. AutoTrac-kääntöautomatiikka, kartoitus ja passiivinen työkoneen ajolinjan ohjaus edellyttävät kiertoliikkeen keskustan asetusta. Kiertoliikkeen keskustan arvo on suositeltavaa vahvistaa, jotta se toimii oikein. Lisätietoja on näyttötuessa.

- ***Työpiste***

  Linjaetäisyys liitoksesta käyttökohtaan, esimerkiksi kohtaan, jossa tapahtuu siemenien tai tuotteiden pudotus, sadonkorjaus tai maan muokkaus. Työpisteen asettelu on tehtävä Kartoitus-toiminnetta varten.

- ***Osan siirtymä (ISOBUS-dataväylään liitetyt työkoneet)***

  Pitkittäissuuntainen etäisyys kiertoliikkeen keskustasta pisteeseen, jossa työkoneen toiminta tapahtuu. Tämä tarkoittaa esimerkiksi pistettä, jossa työkone pudottaa siemenet tai tuotteen maahan, korjaa sadon tai kyntää maan. Osan siirtymä -asetus on tehtävä sovellusta "Kohdennus" varten.

### Työn tallentaminen

- Tallennuksen liipaisimet määrittelevät sen, milloin kartan tallennus ja suoritusnäytön kokonaismäärien laskenta kytkeytyvät päälle ja pois päältä. Kaikki tallennuksen liipaisimet eivät ole käytettävissä kaikissa koneissa.

*HUOMAA: Manuaalisessa tilassa käyttäjän on painettava Tallenna- tai Tauko-painiketta työtietokartan tallennuksen käynnistämistä tai pysäyttämistä varten.*

### Mekaaninen viive

- Mekaaninen viive on aika, joka tuotteelta kuluu maanpinnan saavuttamiseen PÄÄLLE- tai POIS PÄÄLTÄ -käskyn antamisen jälkeen. Se saattaa olla erilainen kullekin koneen, työkoneen ja näytön yhdistelmälle. Kartoitus-sovellus edellyttää mekaanisen viiveen asetusta. Asetukset ovat välttämättömät osienhallinnan toiminnan kannalta.

*HUOMAA: Jotkin ohjainyksiköt saattavat käyttää näyttöä dynaamisesti tunnettujen työkoneen työpisteen ja mitta-arvojen perusteella mekaanisten viivearvojen laskemiseksi automaattisesti.*

*HUOMAA: Käytöstä poistettu syöttökenttä osoittaa, että ohjainyksikkö on dynaamisesti vuorovaikutuksessa näytön kanssa mekaanisen viiveen parametrien päivittämiseksi.*

Ohjekeskus-toiminteen näyttötuesta saa lisätietoja Työkonehallinnasta ja Työkoneen profiilista.

### ISOBUS-työkoneiden nollausvaihtoehto

PC697601—UN—11FEB26

*Nollauspainike*

PC702246—UN—13FEB26

*Nollauspainikkeen sijainti*

**A—Nollauspainike**
**B—Nollaa profiili**

Jokaisen manuaalisesti muutetun ja tallennetun asetuksen vieressä näkyy nollauskuvake "A". Jos profiilia on muokattu, mutta sitä ei ole vielä tallennettu, näiden asetusten nollauskuvaketta ei näytetä. Kun yhtä tai useampaa työkoneen profiilin asetusta on muokattu ja profiili on tallennettu, käyttäjät voivat nollata kaikki muokatut asetukset yksitellen tai palauttaa kaikki asetukset oletusarvoiksi käyttämällä painiketta "B".

ct47125,1705184704147-22-13FEB26

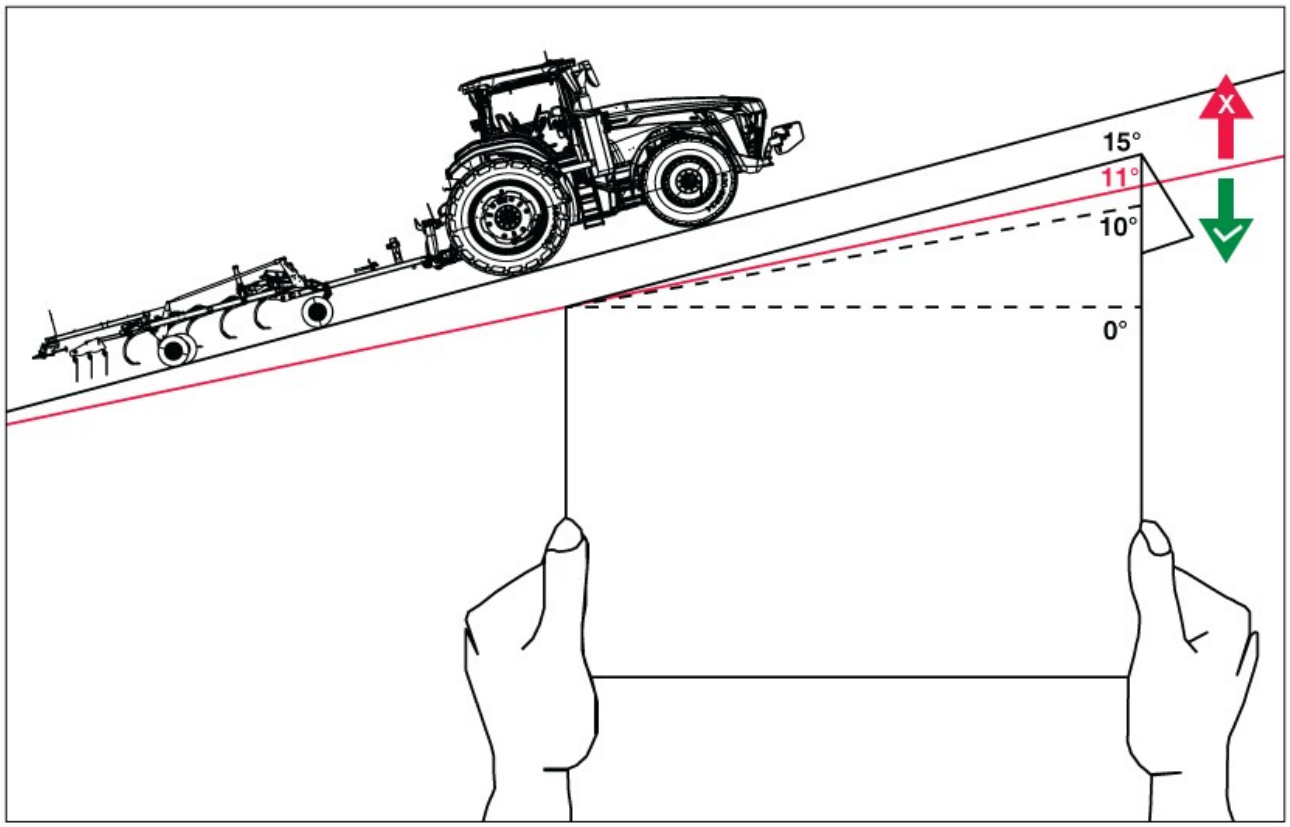
## Pellon valinta

Autonomisiin toimintoihin valittua peltoa on harkittava huolellisesti. Hyvän peltoehdokkaan autonomiseen toimintaan vaikuttavat muun muassa seuraavat tekijät:

- Litteä pinnanmuodostus (enintään 11° rinne).

Rinteessä järjestelmä voi rajoittaa nopeuden kuljettajan nopeusasetusta pienemmäksi.

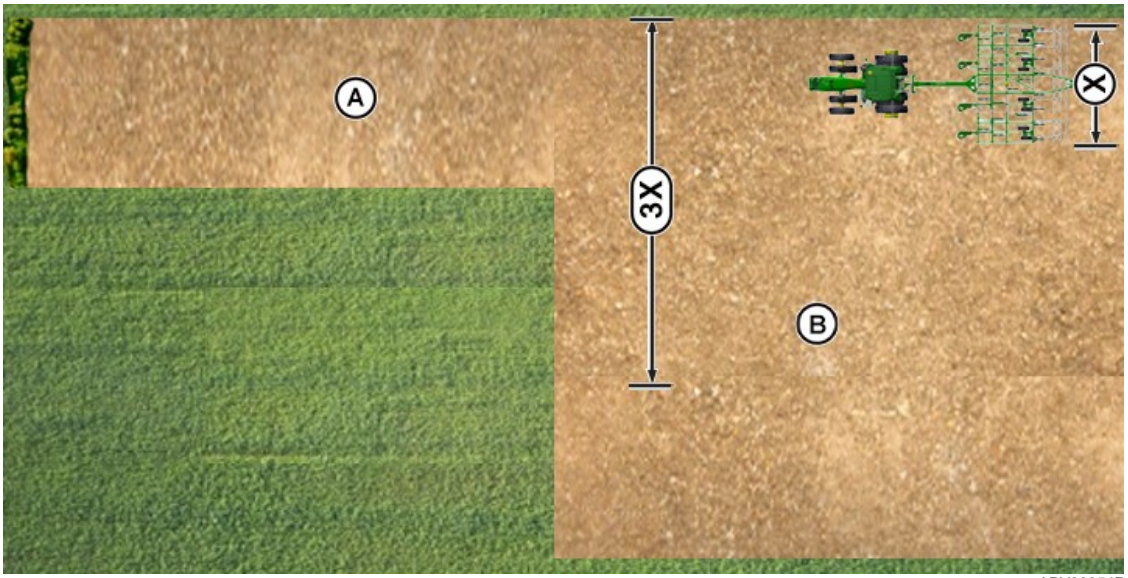
**TÄRKEÄÄ: Älä käytä laitteita pellolla, jonka kaltevuus ylittää 11 astetta / 20 prosenttia.**




PC620804—UN—27AUG24

*Kone ylittää kaltevuuden*

- Toimivat peltoalueet, joiden leveys on vähintään 3 kertaa työkoneen leveys



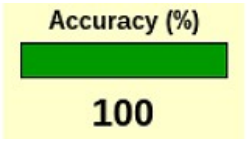

APY80354R—UN—02MAR23

*Toimiva peltoalue*

**A—Autonomialle hyväksymätön peltoalue (alle 3x)**
**B—Autonomialle hyväksytty peltoalue (yli 3x)**

**TÄRKEÄÄ: Jos yritetään lisätä alue, joka on pienempi kuin kolme kertaa työkoneen leveys, kone saattaa ylittää ulkorajan ja autonominen järjestelmä pysähtyä puskurialueelle.**

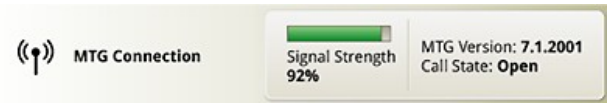
- StarFire-signaalin peitto vähintään 80 % yleisellä tarkkuudella (GAI)




APY80304—UN—01FEB23

*Yleinen tarkkuus*

- Matkapuhelinsignaalin peitto yli 80 %



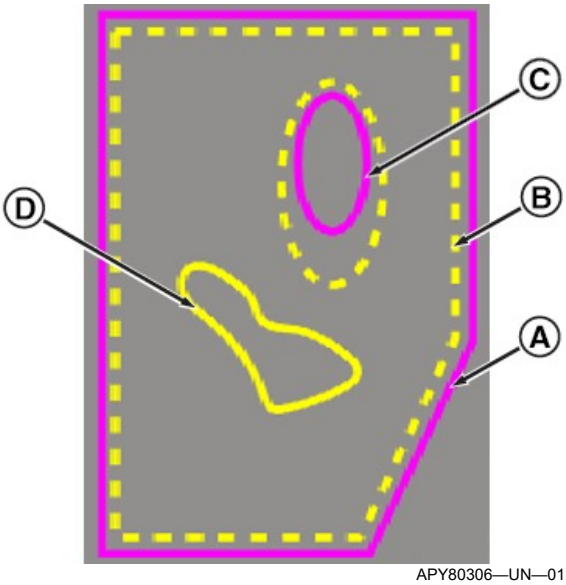

APY80305—UN—01FEB23

*Matkapuhelinsignaalin peitto*

- Kartoitetut sisäiset esteet (esim. vesistöt, lahdelmat ja pysyvät rakenteet)

**TÄRKEÄÄ: Älä luo kapeita väyliä ulkorajalla useiden peltojen yhdistämiseksi.**

**X—Työkoneen leveys**




APY80306—UN—01FEB23

*Kartoitettu sisäinen este*

**A—Autonomian ulkoraja**
**B—Päisteraja**
**C—Ohittamaton sisäraja**
**D—Ohitettava sisäraja**

- Pellot, joissa on yksi suora seurantakulma (esimerkki: Koko pelto on 5° pohjoiseen.)
- Pellot, jotka sallivat päisterajat vähintään kolmelle päisteelle

ZIDXK1X,1759921925938-22-28OCT25

## Pellon asetukset

Pellolla ei saa olla liikkuvia esineitä. Kaikkien pellolle

tarkoituksellisesti jätettyjen esineiden ympärille on kartoitettava raja. Havaitsemisjärjestelmä ei korvaa hyvää rajakartoitusta. Kartoittamattomat kohteet saattavat tulla käsitellyksi tai aiheuttaa tarpeettomia pysähdyksiä.

*HUOMAA: Jos järjestelmä havaitsee renkaiden luiston olevan liian suuri, traktori pysähtyy.*

*HUOMAA: Pellolla olevat lätäköt saattavat laukaista Este havaittu -hälytyksen.*

ZIDXK1X,1759921923323-22-28OCT25

## Pellot & rajat

PC28766—UN—25AUG22

*Pellot ja rajat -toiminne*

Peltojen nimiä käytetään tietojen järjestämiseen niin, että tietojen, kuten ajolinjojen, löytäminen ja käyttäminen on helpompaa. Peltonimien käyttö on valinnaista, ja määrittelemättömien nimien kohdalla näkyy ”---”.

Voit tehdä Pellot ja rajat -toiminteessa seuraavat:

- Valita pellon sijainnin nimen kaikkia muita sovelluksia varten.
- Luoda asiakkaan, maatilan tai pellon nimen.
- Vaihtaa asiakkaan, maatilan tai pellon nimen.
- Liittää pellon toiseen maatilaan tai asiakkaaseen.
- Poistaa asiakkaan, maatilan tai pellon.
- Luoda rajoja ja rajasarjoja.

Määritä nykyinen sijainti valitsemalla Asiakas-, Maatila- ja Pelto-ruudut ja valitse kaikissa muissa toiminteissa käytettävä pellon nimi.

*HUOMAA: Tietojen tallentaminen oikean asiakkaan, tilan ja pellon alle on pakollista, jos tietoja hallinnoidaan John Deere -toimintokeskuksen avulla.*

### Ajolinjan ohjaukseen integrointi

- Pelto voidaan yhdistää ajouraan, kun ajouraa luodaan tai muokataan.
- Ohjausreittien luetteloa voidaan suodattaa pellon nimen mukaan.

### Työsivumoduuli

Sijaintimoduuli Pellot-sovellukseen on saatavana Ulkoasun hallinta -sovelluksessa. Se sijaitsee ohjauksen oletussuoritussivulla ja voidaan lisätä mihin tahansa suoritussivuun.

Valitse pelto Sijainti-moduulista, jos haluat

- Suodattaa ohjauksen reittiluetteloa.
- Osoittaa uusia linjoja peltoon niitä luotaessa.
- Aloittaa uudet työtiedot tai jatkaa aiempia.

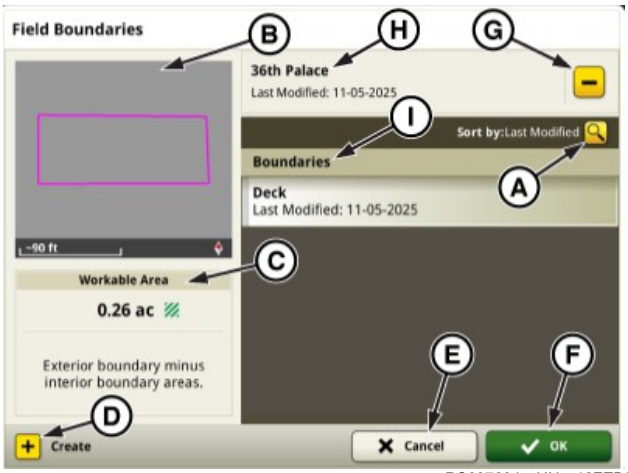
### Siirry peltoihin ja rajoihin

1. Valitse valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Pellot ja rajat -toiminne.

PC697603—UN—29JAN26

*Luettelokuvake*

**A—Luettelokuvake**




PC697604—UN—12FEB26

*Pellon rajat*

**A—Suurennuslasi: Lajittele tai suodata käytettävissä olevat rajat eri ehtojen mukaan**
**B—Yläosa: Nykyinen aktiivinen tai valittu raja**
**C—Työskentelyalue: Laskettu alue, jonka raja kattaa**
**D—Plus-painike: Käytä uuden rajan luomiseen**
**E—Peruuta: Peruuta valinta tai muutokset**
**F—Lähetä: Lähetä pellon rajan valinnan muutokset**
**G—Miinuspainike: Käytetään nykyisen rajan valinnan poistamiseen**
**H—Nykyinen rajan valinta**
**I—Muut käytettävissä olevat rajat**

*HUOMAA: Nykyinen aktiivinen rajan valinta Operations Centerissä ei päivitä automaattisesti asiakkaan, maatilan tai pellon valittua rajaa. Raja on valittava manuaalisesti.*

## Asiakkaiden/tilojen/peltojen hallinta

### Peltojen organisointi

PC28767—UN—25AUG22

**A—Asiakas**
**B—Farmi**
**C—Pelto**

Käytä seuraavaa hierarkiaa tietojen organisoimisen apuna:

- Asiakkaat (A) ovat rakenteen ylimmällä tasolla.
- Maatilat (B) ovat rakenteen keskitasolla. Maatila voidaan liittää asiakkaaseen.
- Pellot (C) ovat rakenteen perustasolla. Pelto voidaan määrittää maatilalle ja asiakkaalle.

Tiukka hierarkia ei ole tarpeen, ja on mahdollista käyttää vain peltojen nimiä ja jättää maatilojen ja asiakkaan nimet tyhjäksi. Edes peltojen nimiä ei ole välttämätöntä käyttää.

Näihin päätöksiin vaikuttaa säilytettävien tietojen määrä. Jos tietoja on paljon, peltojen löytäminen edellyttää tarkempaa rakennetta.

*HUOMAA: John Deeren aiemmissa näytöissä kartat ja opastusviivat tallennettiin pellon nimen perusteella. G5-näytössä tiedot tallennetaan leveys- ja pituusasteina. Pellon nimeä tarvitaan vain tietojen suodattamiseen.*

### Nimien valinta ja suodatus

Voit etsiä peltoja asiakkaiden, maatilojen ja peltojen hierarkiasta valitsemalla asiakkaan ja maatilan.

1. Valitse Asiakas-välilehti.
2. Valitse luettelosta asiakas. Asiakkaan nimi tulee näkyviin Asiakas-välilehteen.
3. Maatila-välilehti tulee automaattisesti näkyviin. Luettelossa näkyvät vain asiakkaaseen liitetyt maatilat.
4. Valitse luettelosta maatila. Maatilan nimi tulee näkyviin Maatila-välilehteen.
5. Pelto-välilehti tulee automaattisesti näkyviin. Luettelossa näkyvät vain asiakkaaseen ja maatilaan liitetyt pellot. Valitse pelto.

### Suodattimen poistaminen

Poista suodatin valitsemalla Poista valinnat -painike.

### Nimien luominen ja muokkaaminen

*HUOMAA: Asiakkaiden, maatilojen ja peltojen nimiä ei tule muuttaa tietojen tallennuksen jälkeen. Jos nimi on vaihdettava, tee se muissa kohdissa, kuten John Deere -toimintokeskuksessa.*

Asiakkaan, maatilan ja pellon nimeä ei voi kopioida. Eri asiakkailla ja farmeilla on oltava ainutkertaiset nimet.

*Asiakas- ja Maatila-välilehdet*

Kun Asiakas- tai Maatila-välilehdet on valittu, valitse muokkauspainike sivun alaosasta, jotta näkyviin tulee Muokkaa asiakasta- tai Muokkaa maatilaa -luettelo.

Valitse kummasta tahansa luettelosta yksi asiakkaan tai maatilan nimi muokattavaksi tai valitse Uusi-painike sivun alaosasta luodaksesi uuden nimen.

*Pellon välilehti*

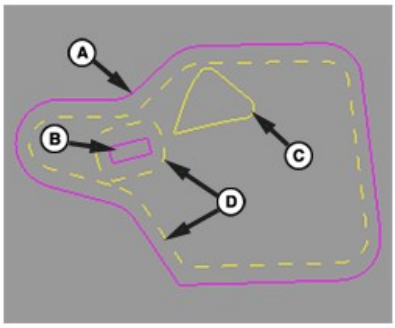
Kun Pelto-välilehti on valittu, korosta pellon nimi ja valitse muokkauspainike, jotta voit muokata peltoa. Jos haluat luoda uuden nimen, valitse Uusi-painike sivun alalaidasta.

### Nimien poisto

Poista nimi muokkaamalla asiakasta, maatilaa tai peltoa, ja valitse poistopainike muokkaussivulta.

- Asiakkaan poistaminen poistaa myös kaikki tähän asiakkaaseen liitetyt maatilat ja pellot.
- Maatilan poistaminen poistaa myös kaikki siihen liitetyt pellot.

### Pellon rajat




PC28768—UN—25AUG22

**A—Ulkoraja (vaaleanpunainen)**
**B—Kulkukelvoton sisäraja (vaaleanpunainen)**
**C—Ohitettava sisäraja (keltainen)**
**D—Päisteen raja (keltainen)**

Ulkoraja (A) merkitsee pellon ulkoreunan.

*HUOMAA: Sisärajojen luominen ja käyttäminen edellyttää ulkorajaa.*

Sisärajat merkitsevät pellon tärkeät alueet. Nämä rajat voivat olla joko kulkukelvottomia (vaaleanpunainen) (B)

tai kuljettavia (keltainen) (C). Kulkukelvoton raja on esimerkiksi kaivo ja kuljettava esimerkiksi vesireitti.

Päisteen raja (keltainen katkoviiva) (D) merkitsee pellon alueita, joilla on päättyviä rivejä tai kääntörivejä. Ne luodaan ulkorajan sisäpuolelle ja ohittamattomien sisärajojen ympärille.

Kun rajoja käytetään Osiohallinta-toiminteen kanssa, rajat estävät tuotteen levittämisen pellon merkittyjen alueiden sisäpuolelle ja pellon ulkopuolelle.

**Alueen laskeminen**

Arvioitu raja-alue lasketaan litteältä, kaksiulotteiselta tasolta. Kaikki aktiiviset sisäraja-alueet vähennetään ulkoraja-alueelta. Korkeusmuutoksia ei käytetä raja-alueen laskemiseen.

Työt yhteensä sisällyttää korkeusmuutoksia työstettyyn kokonaispinta-alaan. Laskentaerojen vuoksi raja-alue ja töiden kokonaissumma poikkeavat toisistaan.

Rajan luomiseen peittokartan avulla vaaditaan seuraavat asiat:

- Pellon nimi
- Peittokartta, jossa peittoalueella ei ole aukkoja pellon ulkoreunan ympärillä

Ajetun rajan luomiseen vaaditaan seuraavat asiat:

- Pellon nimi
- StarFire-vastaanotin ja SF1-signaali tai parempi signaali

Autonomiarajan luominen edellyttää seuraavaa:

- Pellon nimi
- Ajettu raja
- StarFire 7000-/7500 -vastaanotin ja SF-RTK-/RTK-signaali

**Autonomiarajat**

Autonomiaraja on korkealaatuinen raja, joka sisältää toistettavuusominaisuudet ja joka tallennetaan siten, että se täyttää autonomian käytölle asetetut turvallisuusvaatimukset.

Autonomiarajojen tulee olla ajettuja rajoja, jotka on tallennettu StarFire 7000/7500 -vastaanottimella ja 4. sukupolven näytöllä tai G5-näytöllä, jotta koko pellon automaation ja autonomian edellyttämä tarkkuus ja toistettavuus toteutuvat. Tiedot kerätään ja tallennetaan yhdessä niiden tietojen kanssa, jotka olivat voimassa ajetun rajan tallennuksen aikana.

Autonomiarajat näkyvät sinisenä, ja rajan nimen tai tyypin vieressä on sininen autonomiakuvake.

Autonomian vaatimukset täyttämättömät rajat näkyvät oranssina, ja rajan nimen tai tyypin vieressä on musta autonomiakuvake.

Katkoviiva kuvaa ennustetta rajan kyseisen segmentin laadusta, jos kuljettaja suorittaa seuraavan käytettävissä olevan toiminnon, kuten Tallenna.

Esimerkiksi tallennuksen aikana katkoviiva yhdistää nykyisen pisteen tallennuksen aloituspisteeseen. Katkoviiva muuttuu siniseksi tai oranssiksi sen mukaan, onko kyseinen segmentti autonominen (sininen) vai ei-autonominen (oranssi), jos raja tallennetaan kyseisenä ajankohtana.

*HUOMAA: Nykyisen pisteen tulee olla korkeintaan 100 metrin (329 ft) etäisyydellä tallennuksen aloituspisteestä ja kaikkien vaatimusten on täytyttävä, jotta segmentti on autonominen (sininen).*

Kun tallennus keskeytetään, katkoviiva yhdistää nykyisen pisteen tallennuksen keskeytyspisteeseen. Katkoviiva muuttuu siniseksi tai oranssiksi sen mukaan, onko kyseinen segmentti autonominen (sininen) vai ei-autonominen (oranssi), jos tallennusta jatketaan kyseisenä ajankohtana.

**Autonomiarajojen yleiskatsaus**

*HUOMAA: Autonomiajärjestelmälle käytettävien rajojen on täytettävä autonomian vaatimukset. Katso tämän osan kohta Pellon autonomiarajojen kartoitusta koskevat vaatimukset.*

Tarkkojen autonomiarajojen avulla autonomiajärjestelmä toimii turvallisesti ja tarkasti. Pellon rajaa käytetään viitepisteenä näille tuotteille. Tarkkuus on menestyksen ja koneen tarkan hallinnan avain.

Autonomiajärjestelmä käyttää ulkorajana ajettua autonomiarajaa sekä kulkukelvottomia rajoja, jotta pellolla voidaan liikkua turvallisesti pysyen määrätyllä työskentelyalueella. Autonomian vaatimukset täyttämättömät rajat näkyvät oranssina tai punaisena.

| **Näytön laatu** | **Ei autonomiaa** | | | **Autonomia** |
|---|---|---|---|---|
| **Operations Centerin laatu** | **Tuntematon** | **Perus** | **Edistynyt** | **Autonomia** |
| Menetelmä | - | • Tuotu<br>• Piirretty käsin<br>• Edellisestä toimenpiteestä<br>• Ajettu | Ajettu | Ajettu |
| Korjaustila | - | • Digitoitu<br>• SF1<br>• SF2 | • SF3<br>• RTK<br>• RTKX<br>• mRTK<br>• SF-RTK | • RTK<br>• RTKX<br>• SF-RTK |

| | | | | |
|---|---|---|---|---|
| Lisävaatimukset | Ei mikään | Ei mikään | Ei mikään | Kaikkien tietojen tarkistusluettelon kohteiden on oltava täytettyjä |
| Muokkaaminen | Ei muokkausrajoituksia | Ei muokkausrajoituksia | Ei muokkausrajoituksia | Rajaa kutistavat muokkaukset ovat sallittuja. Rajaa laajentavat muokkaukset eivät ole sallittuja. |
| Suositellut käyttötapaukset | Käytä harkiten | • Kartat<br>• Raportointi<br>• Peltotunnistus<br>• Sää<br>• Logistiikka<br>• Ennakoiva maanopeus<br>• Automaatio | Kaikki peruskäyttötapaukset plus:<br>• Osienhallinta<br>• AutoTrac (ohjatut ajourat)<br>• AutoTrac-kääntöautomatiikka<br>• AutoTrac-työkoneohjaus<br>• AutoPath (rivit)<br>• AutoPath (rajat)<br>• Machine Sync | Kaikki edistyneen käytön tapaukset plus: Autonomia Autonomian rajan laatu on edellytys käytölle autonomiaratkaisujen kanssa. |
| Rajojen väri tallennuksen aikana | Punainen | Punainen | Oranssi | Sininen |

Jos rajan tallennuksen tarkkuus laskee alle 80 %:iin, autonomia ei ole enää mahdollinen tallennetulle rajalle.

Seuraavat tekijät voivat saada rajan tallennuksen tarkkuuden laskemaan alle 80 %:iin:

1. Katvealueet
2. TCM-kalibrointia ei ole suoritettu vastaanottimessa.
3. Vastaanottimen signaalin saantiaika on riittämätön.
4. Vastaanottimen asennussuunta on muuttunut.
5. Uusi vastaanotin on asennettu.
6. Vastaanotin on yhdistetty uudelleen.
7. Vastaanottimen siirtymämitat ovat muuttuneet.

**HUOMIO: Vältä henkilö- ja esinevahingot. Aseta ulkoiset autonomiarajat ja kulkukelvottomat sisärajat vähintään 1,5 m:n (5 ft) etäisyydelle seuraavista:**

- **asunnot, yksityisomaisuus, rakennukset ja julkiset tiet**
- **Kaltevalla maalla, joka on yli 11 astetta (20 prosentin kallistuma)**
- **Reiät, ojat, kaivannot, jyrkät pengermät, vesialueet ja muut pudotuskohdat**
- **Tuuliturbiinit, sähkötolpat ja center pivot -kastelulaitteet**
- **Matalalla roikkuvat esineet, kuten sähkökaapelit, oksat ja tukivaijerit**
- **Propaani- ja maakaasuputket tai varastointi.**

**TÄRKEÄÄ: Älä luo kapeita väyliä ulkorajalla useiden peltojen yhdistämiseksi.**

*HUOMAA: Kaikkia vaaraan mahdollisesti johtavia olosuhteita ei ole lueteltu. Ole valpas kaikissa tilanteissa, joissa koneen vakaus saattaa vaarantua, vaarat eivät ole selvästi näkyvissä tai ihmisiä on enemmän lähettyvillä.*

**TÄRKEÄÄ: Pellon topografia voi vaihdella vuosien ja kausien välillä. Jos näin tapahtuu, pelto on kartoitettava uudelleen. Esimerkkejä: eroosio, ojat, mutavyöryt, vajoamat.**

**Autonomiarajan tallennuksen siirtymät:**

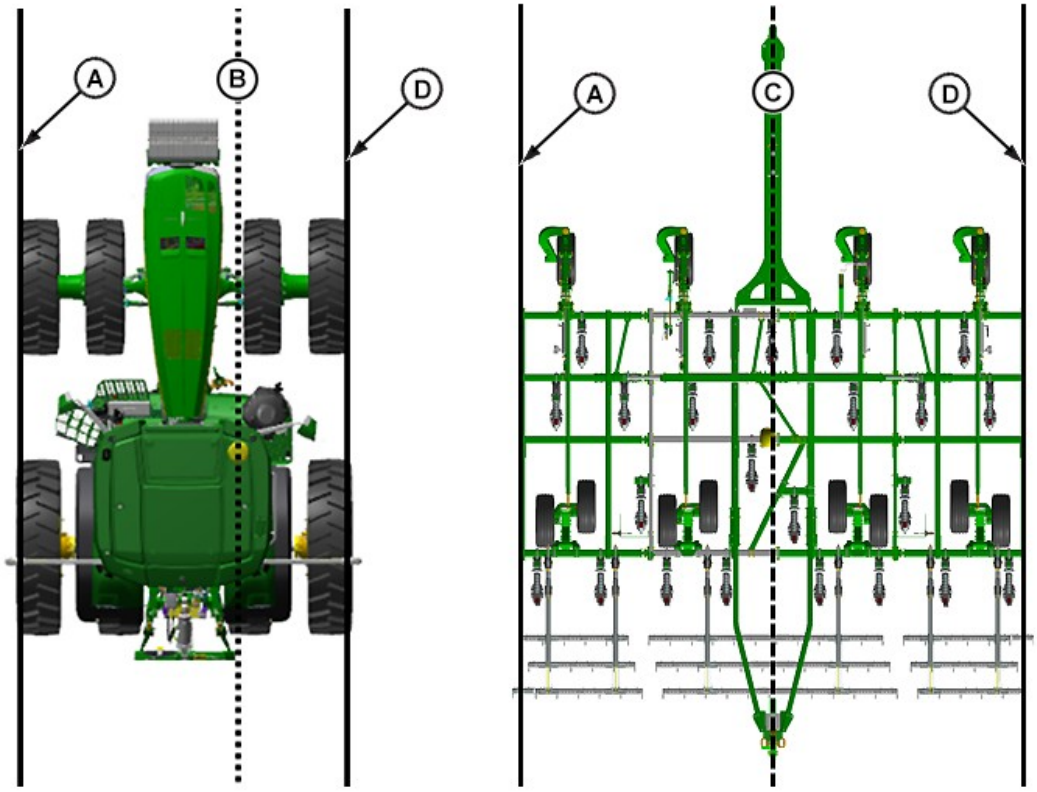
**HUOMIO: Vältä henkilö- ja esinevahingot. Jos rajojen siirtymät ja laitteiden mitat ovat virheelliset, koneen reitti voi kulkea vaarallisten alueiden kautta. Tarkasta rajojen siirtymät ja laitteiden mitat ennen kartoitusta.**

Autonomiarajan tallennuksen siirtymä voidaan luoda joko koneen GPS:stä tai työkoneen työskentelypisteestä riippuen siitä, mitä laitteistoa kartoituksessa käytetään. Jos rajaa tallennetaan, kun käytetään konetta ilman työkonetta, käytä koneen GPS:ää. Jos tallennuksessa käytetään vastaanottimella varustettua työkonetta, käytä työkoneen työskentelypistettä.

- Koneen GPS
  - Universaali StarFire-vastaanotin – Rajan tallennuksen siirtymä mitataan käyttämällä koneen reunan ja vastaanottimen keskiosan välistä etäisyyttä.
  - Integroitu StarFire-vastaanotin – Rajan tallennuksen siirtymä mitataan käyttämällä koneen reunan ja koneen keskiosan välistä etäisyyttä. Käytä kaikissa integroiduissa vastaanottimissa koneen keskiosaa viitepisteenä vastaanottimen sijainnista riippumatta.

- Työkoneen työskentelypiste – Rajan tallennuksen siirtymä mitataan käyttämällä työkoneen reunan ja työkoneen keskiosan välistä etäisyyttä.

*HUOMAA: Jos käytössä on universaali vastaanotin, kone tai työkone, varmista, että koneen tai työkoneen profiilissa on oikeat GPS-sivuttaissiirtymät, jotta rajan sijoitus on tarkka.*




APY80353—UN—23FEB23

*Autonomiarajan tallennuksen siirtymän mittaus*

**A—Rungon vasen reuna**
**B—Koneen universaalin vastaanottimen keskiosa**
**C—Työkoneen keskikohta**
**D—Rungon oikea reuna**

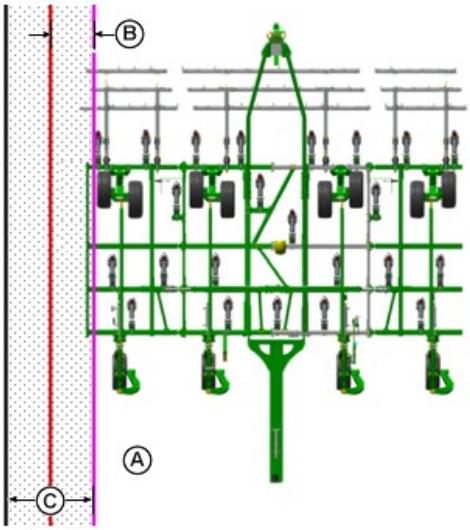
*HUOMAA: Jos koneen universaalia vastaanotinta ei ole kiinnitetty koneen keskilinjaan, määritä koneen profiiliin sivuttaissiirtymä, jotta kiinnityspaikka on tarkka. Käytä sitten vastaanottimen keskiosaa mitataksesi vasemmalle tai oikealle rajan tallennuksen siirtymää varten.*

*HUOMAA: Jos työkoneen vastaanotinta ei ole kiinnitetty työkoneen keskilinjaan, muista määrittää sivuttaissiirtymä työkoneen profiilissa, jotta kiinnityspaikka on tarkka. Käytä sitten työkoneen keskilinjaa mitataksesi vasemmalle tai oikealle rajan tallennuksen siirtymää varten. Työkoneen keskilinjan siirtymäarvot sekä vasemmalle että oikealle ovat samat, ja työkoneen vastaanottimen sijainti ei vaikuta rajan tallennuksen siirtymäarvoihin.*

**Laitteiston ulottuminen**:

Käytön aikana autonomialaitteisto saattaa ulottua fyysisesti (työkone, varoitusvilkut, työkoneen nostolaite, koneen painot jne.) puskurialueelle työskenneltäessä pellolla. Puskurialueelle sallitun ulottumisen määrää valvotaan työtoleranssilla. Työtoleranssin ja puskurialueen enimmäiskoon välinen etäisyys saattaa vaihdella laitteistotyypin ja GPS:n laadun mukaan, mutta työtoleranssi ei koskaan ylitä puskurialuetta. Jos laitteisto pysähtyy puskurialueella, muuta laitteiston paikkaa tarvittaessa.

**TÄRKEÄÄ: Vältä autonomian toimintahäiriö. Yksityiskohtainen pellon autonomiarajojen kartoitus on olennaista autonomian onnistumisen kannalta. Lisätietoja on tämän osan kohdassa Pellon autonomiarajojen kartoitusta koskevat vaatimukset.**




APY80321—UN—21FEB23

*Vähimmäisetäisyys vaaroista*

**A—Autonomia tai kulkukelvoton raja**
**B—Työtoleranssi**
**C—Puskurialue, 1,5 m (5 ft)**

### Pellon autonomiarajojen kartoitusta koskevat vaatimukset

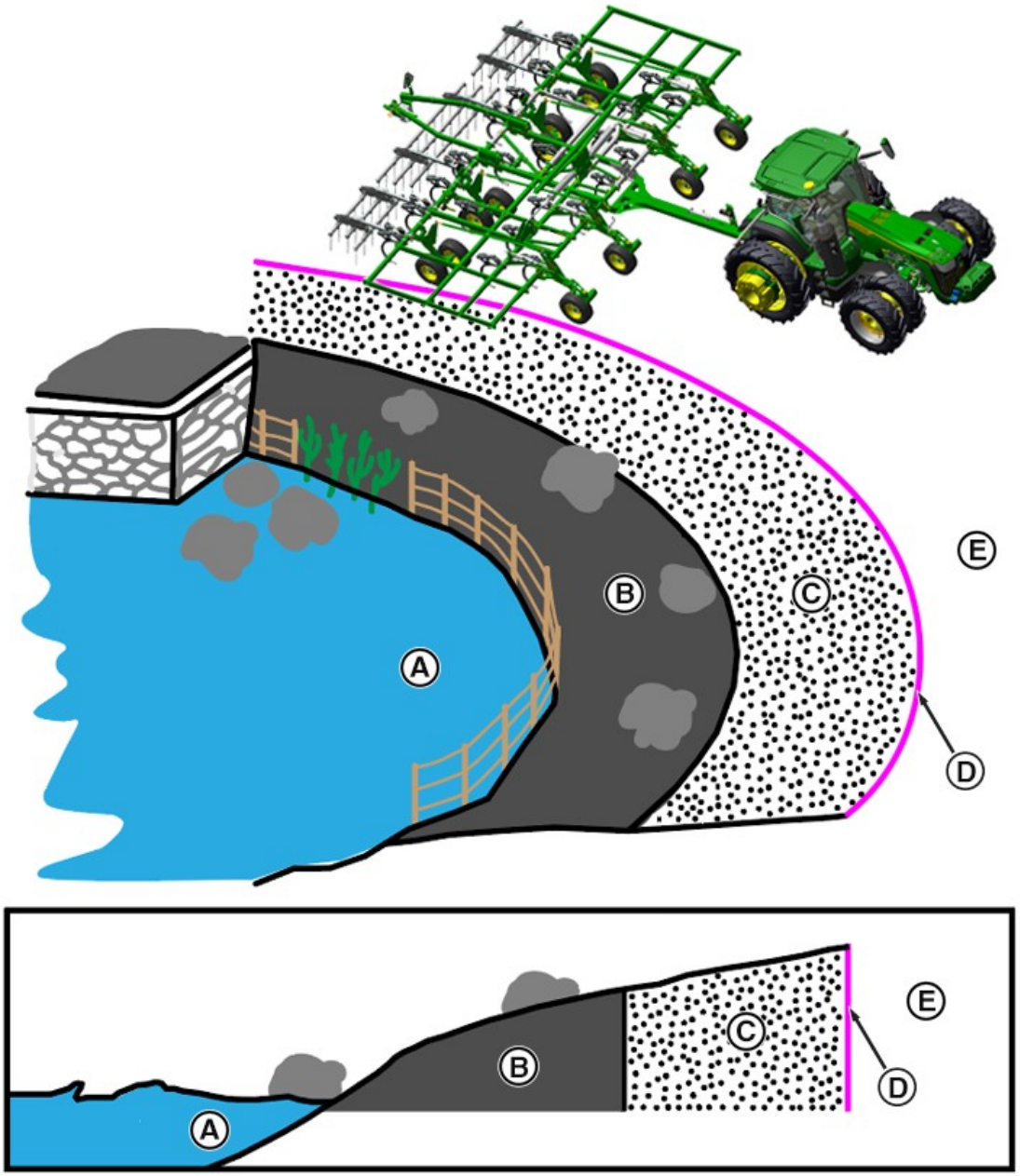
- **Ajetaan näytössä:** Tarkin tapa kuvata pellon rajat digitaalisesti on ajaa ne fyysisesti samalla, kun GPS-järjestelmä tallentaa koneen sijainnin. Rajat on ajettava ja luotava näytössä. Näytön ulkopuolella luodut tai muokatut rajat eivät toimi autonomiassa.
- **GPS:n tarkkuus:** Jos GPS:n tarkkuus on alle 80 % ulkorajan tallennuksen aikana, raja ei täytä autonomian vaatimuksia. Odota signaalin parantumista ja kartoita alue uudelleen.
- **Mitat:** Kun ajettua rajaa tallennetaan, kaikkien laitteiden mittojen ja vastaanottimen mittojen on oltava tarkkoja. GPS:n sivuttaissiirtymä on erittäin tärkeä sen varmistamisessa, että rajan tallennuksen siirtymiä käytetään oikein.

**HUOMIO: Vältä henkilö- ja esinevahingot. Jos rajojen siirtymät ja laitteiden mitat ovat virheelliset, koneen reitti voi kulkea vaarallisten alueiden kautta. Tarkasta rajojen siirtymät ja laitteiden mitat ennen kartoitusta.**

- **Keskeytys ja jatkaminen:** Käytä kulmissa keskeytys- ja jatkamispainikkeita, kun se on tarpeen rajan tallennuksen keskeyttämiseksi ja jatkamiseksi. Tämä käytäntö estää epätarkkoja rajamuotoja. Koneen on oltava 100 m:n (328 ft) sisällä keskeytyssijainnista, jotta kyseisen segmentin autonomialaatu säilyy. Jos jatkaminen valitaan yli 100 m:n (328 ft) etäisyydellä keskeytyssijainnista, segmentti luokitellaan autonomiaan kelpaamattomaksi.

*HUOMAA: Ohjelmistoversiossa 25.2 (10.31.xxx-XXX) ja sitä vanhemmissa versioissa keskeytys- ja katkaisuetäisyys on 5 m (17 ft).*

*HUOMAA: Normaalissa käytössä laitteistot saattavat ulottua hieman puskurialueelle. Tämä on hyväksyttävää. Liian pitkälle ulottuminen (ennen puskurialueen ylittämistä) saattaa saada autonomiajärjestelmän pysähtymään.*




APY80302—UN—02FEB23

*Vaarat ja rinteet*

**A—Hätävilkku**
**B—Hätävilkku**
**C—Puskuri, 1,5 m (5 ft)**
**D—Autonomian käytön raja**
**E—Pellon sisäpuoli**

ch177nn,1738323754322-22-12FEB26

## Kartoitus

PC28771—UN—25AUG22

*Kartoitus*

Kartoitus-sovelluksella voidaan katsoa muun muassa seuraavia tilatietoja:

- Ajolinjan ohjaus
- Peitto- ja työtiedot
- Karttapohjaiset määritykset

Karttanäkymä voidaan lisätä suoritussivuihin Ulkoasun hallinnan eri kokomoduuleilla.

**Siirry Kartoitus-sovellukseen**

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Kartoitus-sovellus.

**Työtietokartat**

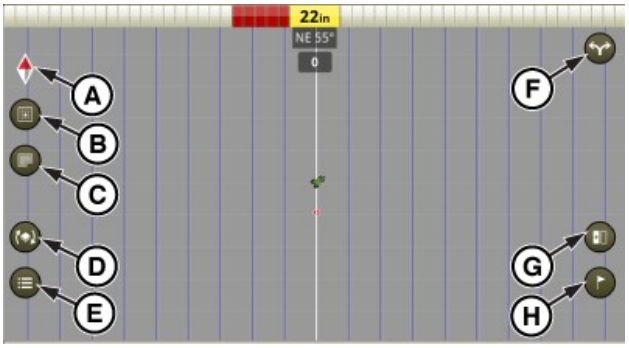
*HUOMAA: Työtietokartat tyhjennetään, kun uusi työ alkaa. Saat lisätietoja uuden työn aloittamisesta tämän osion Työasetukset-kohdasta tai Työasetusten näyttötuen ohjeista.*

Työtietoihin sisältyvät nopeus-, tuote- ja peittotiedot (työtila). Ne tallennetaan GPS-sijainnin ja ajan perusteella.

Työtietotiedostot sisältävät seuraavat tiedot:

- Aika
- Leveys- ja pituuskoordinaatit
- Korkeus
- Pellon nimi (jos käyttäjän määrittämä)
- Peitto
- Dokumentointi

Minkään pellon nimen työtietojen tallennukselle ei ole kokorajoitusta. Ainoastaan näytön muistikapasiteetti voi olla rajoittava tekijä. Käytettävissä oleva näyttömuisti näkyy etusivun tilakeskuksessa.




PC649529—UN—11OCT24

*Kartoitus*

**Kompassi (A):** ilmaisee kardinaalisuunnan kartalla. Valitse Kompassi (A), jos haluat vaihtaa tilojen Koneen suunta ylhäällä ja Pohjoinen ylhäällä välillä.

- **Koneen suunta ylhäällä:** Kompassi on oletusarvoisesti tässä tilassa, jossa koneen suunta on näytön yläosassa ja näkymä kääntyy koneen suunnan kanssa (samankaltaisesti kuin perspektiivinäkymässä).
- **Pohjoinen ylhäällä:** Tässä tilassa pohjoinen on aina näytön yläosassa, eikä näkymä käänny koneen suunnan kanssa (samankaltaisesti kuin kiinteässä peltonäkymässä).

**Karttanäkymä (B):** Valitse vaihtaaksesi karttanäkymiä.

- **Peltonäkymä**: Yläpuolinen näkymä koneesta ja pellosta. Näkymä muuttuu koneen liikkuessa pellolla.
- **Perspektiivinäkymä:** Näyttää pellon kuljettajan paikalta nähtynä. Näkymä muuttuu koneen liikkuessa pellolla.
- **Kiinteä peltonäkymä:** Yläpuolinen näkymä koneesta ja pellosta. Näkymä ei muutu koneen liikkuessa pellolla, mutta sitä on mahdollista panoroida.

**Peltonäkymä (C):** Valitse loitontaaksesi näkymää rajareunoihin. Jos rajaa ei ole, kartta loitontuu peittoalueeseen.

**Karttatason vaihto (D):** Valitse vaihtaaksesi karttatyyppejä. Selitteessä näkyvät tiedot vaihtelevat valitun karttatyypin mukaan.

**Selite (E):** Valitse, jolloin näkyviin tulee karttaselite.

**Käännöksen ennakointi (F):** Ilmoittaa käyttäjälle ennakoimalla ajolinjan päättymisen ja näyttää etäisyyden ajolinjan loppuun karttanäkymässä.

**Jaa (G):** Ota käyttöön / poista käytöstä useiden karttamoduulien samanaikainen visualisointi.

**Liput (H):** Valitse lisätäksesi lipputyypin kartalle tai, jos kyseessä on alue- ja linjamerkki, tallentamisen aloittamiseksi. Lipputyyppejä luodaan Liput-toiminteella.

**Peittokartta**

Peittotiedot näyttävät, missä työ on tehty. Kertaalleen käsitelty alue näkyy kartalla vaaleansinisenä, ja useampaan kertaan käsitelty alue näkyy tummansinisenä. Peittokartta kohdistetaan Suoritusnäytön työstettyyn kokonaispinta-alaan.

Työtiedot näytetään kartalla 3,21 km:n (2 mi) säteellä nykyisestä GPS-sijainnista.

Peittokartta on saatavilla kaikissa G5-näytöissä. Peittotietojen tallennukseen tarvitaan StarFire-vastaanotin.

**Määrityskartta**

Määrityskartat sisältävät pellon hallintavyöhykkeiden tavoitemäärätiedot. Niiden avulla näyttö vaihtaa tavoitemäärää automaattisesti sen mukaan, millä hallintavyöhykkeellä työskennellään.

Määrityksiä voidaan tuoda näyttöön shapefile-tiedostoina Tiedostonhallinnalla. Määritykset näytetään kartalla, kun ne on valittu Työasetuksissa. Työn tietokartat näytetään käyttöseosmääräkarttojen päällä.

Jos käyttöseosmäärän arvo on nolla, se näytetään kartalla mustana. Käyttöseosmäärän nolla-arvot poistavat osia käytöstä osiohallinnassa.

**Muita karttatyyppejä**

***Määräkartta***

Määräkartalla näytetään koneen tai työkoneen ohjainyksiköltä saatu määrä. Jos alue on käsitelty useammin kuin kerran, näytetään viimeisimmän ajon määrä.

***Satokartta***

Satokartassa näkyy keskimääräinen sadon määrä, joka on vastaanotettu massavirtauksen tunnistimelta.

***Kosteuskartta***

Kosteuskartta näyttää korjatun sadon keskimääräisen kosteuden, joka on vastaanotettu kosteustunnistimelta.

***Jätekartta***

Jätekartta näyttää tunnistusjärjestelmän mittaaman muun kuin viljelykasvimateriaalin.

***Lajikekartta***

Lajikekartta näyttää pellolle kylvetyt eri viljelykasvilajikkeet. Enintään kymmenen eri väriä erottavat lajikkeet toisistaan. Jos yli kymmenen lajiketta tallennetaan, värit toistuvat.

G5-näyttö dokumentoi ja näyttää korjattavan lajikkeen leikkuupöydän työleveyden keskipisteessä. Jos leikkuupöydän keskipiste on paikassa, jossa levitysmäärän karttaan ei ole merkitty lajiketta, näyttö dokumentoi ja näyttää lajikkeena ”---”.

***Tuotekartta***

*HUOMAA: Tuotekartta näytetään vain silloin, kun käytetään yhden nesteen toimintoa.*

Tuotekartalla näytetään peltokohtaiset tuotteet tai säiliösekoitukset. Enintään kymmenen eri väriä erottavat tuotteet ja säiliösekoitukset toisistaan. Jos yli kymmenen tuotetta tai säiliösekoitusta tallennetaan, värit toistuvat.

**Yksittäiserottelukartta**

Yksittäiserottelukartalla näkyy prosentuaalinen mittaus kylvökoneen annostelujärjestelmän suorituskyvystä, kun maahan istutetaan yksi siemen kerrallaan. Yksittäiserottelukartta näyttää yhden siemenen istutuksen suorituskyvyn rivi kerrallaan.

**Kartan ominaisuudet**

**Kosketusliikkeet:** Kartoitus-toiminteella käyttäjät voivat navigoida G5-näyttöjen kartoissa kosketusliikkeiden avulla. Seuraavat kosketusliikkeet ovat saatavilla:

1. ***Lähennys/loitonnus:***
   a. Lähennä tai loitonna nipistämällä kahdella sormella.
   b. Kaksoisnapauta yhdellä sormella, pidä sormea näytöllä ja vedä ylös tai alas yhdellä sormella lähennystä/loitonnusta varten.
   c. Lähennä asteittain kaksoisnapauttamalla yhdellä sormella.
   d. Loitonna asteittain napauttamalla kerran kahdella sormella.
2. ***Panorointi***: Panoroi kartalla yhdellä sormella.

*HUOMAA: Perspektiivinäkymässä panoroitaessa koneen kuvake voi muuttua pystysuorasta tasaiseksi.*

3. ***Työsivun kääntö:*** Siirrä sormea näytön reunasta näytön yli siirtyäksesi seuraavalle työsivulle joko vasemmalle tai oikealle.

PC646024—UN—11SEP24

*Ajolinjan suunta*

**Ajolinjan visualisointi:** Ajolinjojen yläpuolelle merkityt nuolimerkit ilmaisevat ajolinjan suunnan.

PC646027—UN—13SEP24

*Jaetun kartan kuvakkeet*

**A—Jaa-kuvake**
**B—Yhdistä-kuvake**

**Jaettu kartta**: Kartoitus pystyy jakamaan suuren karttanäytön. Tämä ominaisuus mahdollistaa useiden karttatasojen visualisoinnin samanaikaisesti. Jos karttamoduuli voidaan jakaa, Jaa-kuvake (A) tulee näkyviin. Yhdistä-kuvakkeen (B) valitseminen yhdistää taas näytöt. Jaetut karttanäytöt on lukittu yhteen. Kaikki kosketusliikkeet, kuten panorointi tai lähennys/loitonnus, vaikuttavat jaetun kartan molempiin puoliin.

**Satelliittinäkymä:** Satelliittitausta voidaan ottaa käyttöön / poistaa käytöstä Kartoitus-työsivun Tausta-vaihtopainikkeella.

*HUOMAA: Satelliitin taustatason käyttöönotto edellyttää G5 Advanced -lisenssiä.*

ZIDXK1X,1749534195748-22-24SEP25

## Liput

PC28773—UN—25AUG22

*Liput*

Lippujen avulla merkitään huomionarvoisia kohteita pellolla. Pisteitä voidaan käyttää ajolinjan ohjaukseen tai tietojen keräämiseen.

Liput ilmoittavat ohjaamossa oleville koneen käyttäjille, risteytyykö koneen nykyinen reitti liputetun alueen, pisteen tai linjan kanssa, jolloin he voivat tarvittaessa tehdä välittömiä säätöjä.

*HUOMAA: Autonomiselle pellolle asetetusta lipusta tuleva hälytys ei vaikuta autonomisessa tilassa toimivan koneen käyttäytymiseen. Käytä rajoja, jos haluat, että autonominen kone välttää tiettyä aluetta tai esinettä.*

### Siirry lippuihin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Liput.

### Lipun muodot

PC684076—UN—25SEP25

**A—Sisääntulomerkki**
**B—Paikkamerkki**
**C—Aluemerkki**
**D—Linjamerkki**

- Sisääntulolippu (A) – tällä merkitään koneen sisääntulokohta pellolle.
- Pistelippu (B) – käytetään tietyn pisteen, kuten kiven tai tuotteen loppumiskohdan, merkitsemiseen pellolla.
- Aluelippu (C) – merkitään mielenkiinnon alueita, kuten rikkaruohokeskittymä tai pellon painanne.
- Linjalippu (D) – merkitään pellon sisäisiä linjoja, kuten raunioita tai aitoja.

*HUOMAA: Kun työpiste määritetään, sen kohdalle tallennetaan lippu. Jos työpistettä ei ole määritetty, lippu tallennetaan suoraan GPS-vastaanottimen alapuoliseen pisteeseen.*

ch177nn,1738294533577-22-24SEP25

## Sisääntuloliput

PC620771—UN—08AUG24

*Sisääntulomerkki*

Kuljettaja määrittää tai luo sisäältuloliput koneen pellolle tulokohtaa varten. Ihanteellinen tapa asettaa liput on lähellä rajaa, jossa pellon sisäänkäynti sijaitsee. Lippujen sijoittamiselle pellolle ei ole rajoituksia. Ne voidaan sijoittaa rajan sisäpuolelle, rajan ulkopuolelle tai myös koneen nykyiseen sijaintiin.

Suosittelemme rajoittamaan pellolle sijoitettujen lippujen määrää koneen optimaalisen suorituskyvyn takaamiseksi. Sisääntulolliput voidaan asettaa näytön, Operations Centerin ja Operations Center -mobiilisovelluksen kautta.

ZIDXK1X,1759921986197-22-28OCT25

## Työasetukset

PC28769—UN—25AUG22

*Työasetukset*

Käytä työasetuksia työkonetta, peltoa tai levitettävää tuotetta vaihdettaessa. Työasetussovelluksen sisältämät asetukset vaihtuvat kunkin toiminnon mukaan.

Ulkoasun hallinta -sovelluksella voi lisätä työasetusten näyttöpainikkeen esivalintariville.

### Siirry työasetuksiin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Työasetukset-sovellus.

### Työyhteenveto

Työyhteenvedossa voit valita toimintotietoja, kuten tuotteen, satotyypin ja kohdenopeuden/ käyttöseosmäärän.

### Työluettelo

Työluetteloa käyttämällä voit tarkastella ja valita suunniteltuja, jaettuja ja aiemmin suoritettuja töitä.

- Suunniteltu – Valitse tuotu työsuunnitelma ja määritä näyttö aloittamaan työ automaattisesti.
- Jaettu - Valitse työryhmä ja liity siihen, niin voit jakaa peiton, koneen sijainnin ja ajourien tietoja.
- Historia – Voit valita aiempia töitä ja jatkaa niitä.

### Uusi työ

PC28710—UN—25AUG22

*Uusi työ -painike*

Voit tyhjentää valitun pellon työtiedot kartalta valitsemalla Uusi työ -painikkeen. Jos pellon nimeä ei ole valittu, kaikki ilman pellon nimeä tallennetut työtiedot tallennetaan työluetteloon, minkä jälkeen ne tyhjennetään kartasta.

Muut ehdot, jotka aloittavat uuden työn:

- Käyttäjä vaihtaa asiakasta, farmia tai peltoa eikä jatka edellistä työtä.
- Käyttäjä vaihtaa viljelykasvia istutuksen tai keräämisen aikana. Jos yksi tai useampi toiminto on päällä, uusi työ aloitetaan toiminnossa, jota muokattiin.
- Käyttäjä vaihtaa tuotetta tai kuivaa sekoitusta kuiva- tai kaasutoiminnon aikana. Jos yksi tai useampi toiminto on päällä, uusi työ aloitetaan toiminnossa, jota muokattiin.
- Käyttäjä vaihtaa tuotetta tai säiliösekoitusta, kun yksi tai useampi nestetoiminto on aktiivinen. Uusi työ aloitettiin toiminnossa, jota muokattiin.

*HUOMAA: Tuotteen tai säiliöseoksen vaihtaminen yhden nesteoperaation aikana ei automaattisesti luo uutta työtä. Tällöin uusi työ tulee luoda painamalla Uusi työ -painiketta.*

- Uusi työkone tai alusta tunnistetaan, mikä luo joukon toimintoja, jotka eivät vastaa aiempia toimintasarjoja.
- Aiemmin havaittu työkone tai alusta kytketään pois, ja tilalle luodaan virtuaalinen työkone tai alusta.
- Käyttäjä liittyy jaettuun työryhmään ja yksi seuraavista ehdoista täyttyy.

### Kohdenopeus / Määritys

PC28806—UN—29AUG22

*Käyttöseosmäärä*

Näyttö tukee vain ArcGIS-shapefile-muotoa.

Voit tuoda rajoittamattoman määrän käyttöseosmääriä.

Kussakin käyttöseosmäärässä on rajoittamattomasti määräalueita.

Määräalueen koolle ei ole olemassa mitattavissa olevaa vähimmäistasoa.

### Monen vyöhykkeen määrävalinta

Valitsemalla Monen vyöhykkeen määrävalinta -tekstiruudun voit valita menetelmän, jota näyttö käyttää tavoitemäärän asettamiseen yhdellä tai useammalla jaetulla osiolla:

- Suurin – Käyttää suurinta käyttöseosmäärää kaikkien niiden määrien joukosta, jotka kuuluvat tiettyyn metreissä mitattuun peittoalueeseen.
- Pienin – Käyttää pienintä ei-nolla-arvoista käyttöseosmäärää kaikkien niiden määrien joukosta, jotka kuuluvat tiettyyn metreissä mitattuun peittoalueeseen.
- Keskimääräinen – Käyttää painotettua ei-nolla-arvoista käyttöseoksen keskimäärää, joka on johdettu kaikista määristä, jotka kuuluvat tiettyyn metreissä mitattuun peittoalueeseen.
- Yleisin – Käyttää sitä ei-nolla-arvoista käyttöseosmäärää, joka kattaa suurimman osuuden tietystä metreinä mitatusta peittoalueesta.

Monen vyöhyk. määrävalinnan oletusasetuksena on Suurin. Monen vyöhyk. määrä voidaan asettaa

jokaiselle yksittäiselle työtehtävälle. Tietylle työtehtävälle tehty asetus pysyy voimassa määrittämättömän ajan, kunnes tehdasasetukset palautetaan. Tehdasasetusten palauttamisen jälkeen näyttö asettaa kaikki toiminnot Suurin-asetukseen.

### ISOBUS-työt

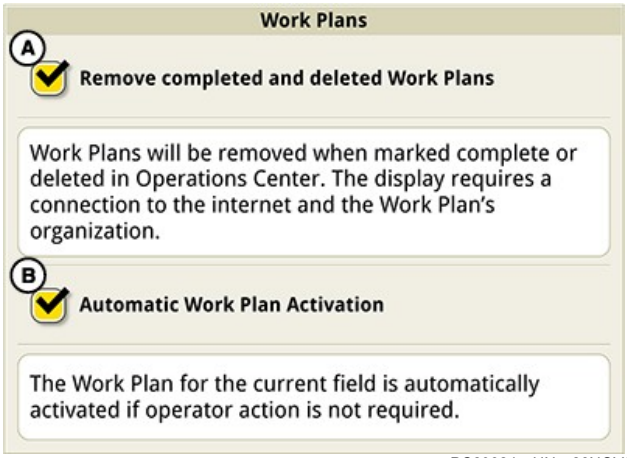
John Deeren G5-näyttö pystyy tallentamaan ISOBUS-kokonaismääriä, jotka ovat peräisin AEF (Agricultural Industry Electronics Foundation) -sertifioiduilta työkoneilta, joissa on TC-GEO (työtehtävien sijaintiperusteinen ohjainyksikkö), ja John Deeren hinattavilta ruiskuilta. Tehtävään tallennetaan kaikki ISOBUS-työkoneen lähettämät kokonaisarvot, kuten aika, alue, massa ja määrä.

### Olosuhteet

Dokumentoi sää -ja pelto-olosuhteet manuaalisesti pellolla työskennellessäsi valitsemalla olosuhteet.

*HUOMAA: Jos Mobile Weather -levitysnäyttö on aktiivinen, sääolosuhteiden manuaalinen dokumentaatio on pois käytöstä.*

### Työsuunnitelman asetukset




PC29324—UN—28NOV23

*Työsuunnitelman asetukset*

**A—Valmiiden ja poistettujen työsuunnitelmien poistaminen**
**B—Automaattinen työsuunnitelman aktivointi**

Poista valmiit ja poistetut työsuunnitelmat (A) – Kun tämä asetus on käytössä, työsuunnitelman tultua 90-prosenttisesti valmiiksi tai oltua käyttämättä vähintään 2 viikkoa se merkitään valmiiksi ja poistetaan työluettelosta.

Automaattinen työsuunnitelman aktivointi (B) – Kun tämä asetus on käytössä, työsuunnitelma aktivoituu automaattisesti, kun kuljettaja ajaa suunnitelman sisältävälle pellolle. Jos ristiriitoja esiintyy, ne on kuitenkin ratkaistava, jotta tämä asetus toimii oikein.

ct47125,1705186121528-22-13JAN24

## Työt yhteensä

PC28770—UN—25AUG22

*Työt yhteensä*

Aktiivisen pellon ja toiminnon kokonaissummat näkyvät. Muuta peltoja menemällä Pellot ja rajat -sovellukseen ja määritä nykyinen sijainti. Näytönvalitsin-toiminteella Työt yhteensä -moduulit voidaan lisätä työsivulle.

### Siirry Työt yhteensä -kohtaan

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Työt yhteensä -toiminne.

### Toiminto

Jos tallennetaan useita toimintoja, valitse toimintotyyppi valintakytkimellä.

Jos toiminnolle tallennetaan useita lajitelmia tai tuotteita, pellon kokonaismäärien jälkeen luetellaan erikseen jokaisen kokonaismäärät.

*HUOMAA: Tietyille koneille ja työkoneille on saatavilla muita työt yhteensä -tietoja. Lisätietoja on näyttötuessa.*

*HUOMAA: Tietyt työt yhteensä -tiedot eivät välttämättä näy koneen tai työkoneen kokoonpanon tai virheellisen kalibroinnin vuoksi.*

### Alue

Pinta-ala on työn tallennuksen käynnistämisen jälkeen työstetty alue. Laskenta perustuu työkoneen työskentelyleveyteen, ajonopeuteen ja työskentelyaikaan.

Jäljellä oleva pinta-ala on pellon pinta-ala, jota ei vielä ole käsitelty. Laskenta edellyttää ulkorajaa ja ottaa sisärajat huomioon.

### Aika

Aika on se aika, jonka työn tallentaminen on ollut käynnissä nykyiselle työlle ja sitä mitataan tunnin kymmenesosina.

Jäljellä oleva aika on arvioitu aika töiden valmiiksi saamiseen pellolla, ja se perustuu jäljellä olevaan pinta-alaan ja aikaan, joka kului pellon valmiiksi saadun osan käsittelemisessä.

### Nopeus

Nopeus on levitettyjen siementen tai levitetyn tuotteen kokonaismäärä jaettuna työstetyllä alalla.

### Levitettyjen kokonaissumma

Levitettyjen kokonaissumma on levitettyjen siementen tai levitetyn tuotteen kokonaismäärä.

**Tuote**

Jäljellä oleva tuote on työn valmiiksi saamiseen tarvittava määrä tuotetta. Se lasketaan kertomalla jäljellä oleva määrä nopeudella.

*HUOMAA: Käytettäessä säiliösekoitusta ilmoitettu määrä on koko säiliösekoitus eikä yksittäiset ainesosat.*

**Polttoneste**

Polttoneste on työn tallentamisen aikana kulunut polttonesteen määrä.

**Kuormat yhteensä**

Kuormat yhteensä -kohdasta voit nähdä korjatun sadon valitut kuormakohtaiset korjaustiedot. Kun yli kolme kuorma-arvoa on saatavilla, käyttäjä voi valita näytettävät yhteismäärät. Tällöin tulee valita kolme arvoa.

**Jaetut kokonaismäärät**

Työt yhteensä voidaan jakaa Tietojen jakaminen pellolla -toiminnolla. Jaetut kokonaismäärät päivitetään sekä vaiheittain näytön kautta että sitä mukaa, kun tietoja saadaan muilta ryhmän jäseniltä. Lisätietoja työryhmään liittymisestä on Työasetukset-toiminteen näyttötuessa.

**Mukautetut kokonaismäärät**

Tarkastele pellon tai peltoryhmän työhistoriaa valitulla päivämäärävälillä. Mukautetut kokonaismäärät voidaan suodattaa asiakkaan, farmin, pellon, viljelykasvin, toiminnan ja tuotteen perusteella.

ct47125,1705186121352-22-13JAN24

## Suoritusnäyttö

PC28775—UN—25AUG22

*Suoritusnäyttö*

*HUOMAA: Tietyt kone- ja toimintokohtaiset arvot eivät välttämättä näy koneen tai työkoneen kokoonpanon tai asianmukaisen kalibroinnin puuttumisen vuoksi.*

Suoritusnäytössä näytetään kone- ja toimintokohtaiset keskiarvot ja kokonaisarvot. Yksittäistä arvoa koskevan ponnahdusikkunan voi avata painamalla näytön sivua kyseisen arvon kohdalta. Kukin näistä arvoista voidaan sijoittaa päätyösivulle.

Voit tyhjentää kaikki arvot tämänhetkisiä arvoja lukuun ottamatta käyttämällä sivun alareunassa olevaa Nollaa-painiketta. Painikkeen vieressä on nähtävissä edellisen nollauksen päivämäärä ja kellonaika.

Nollaa-painikkeen oikealla puolella oleva Työn tallentaminen ilmoittaa, onko työvalvonta (suoritusnäyttö) aktiivinen ja käytössä. Vilkkuva valo tarkoittaa, että se on aktiivinen.

**Siirry suoritusnäyttöön**

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse toiminne Suoritusnäyttö.

**Työn tallentaminen**

Jos Työn tallentaminen on PÄÄLLÄ, kartan tallennuksen ja tallennuksen laukaisinta vaativien laskurien lukemat alkavat kertyä. Työn tallentamista edellyttäviä laskureita ovat mm. seuraavat:

- Työstetty pinta-ala
- Työskentelyaika
- Tuottavuus
- Keskimääräinen polttonesteen kulutus per alue
- Keskimääräinen työskentelynopeus

Tallennusasetukset sisältävän ponnahdusikkunan voi avata valitsemalla oikeasta alakulmasta Työn tallentaminen.

Tallennuksen tila perustuu Työkoneen profiili -kohdassa valittuun tallennuksen laukaisimeen. Jos tallennuksen laukaisin ei sovellu nykyisiin toimintoihin, valitse toinen tallennuksen laukaisin painamalla muokkauspainiketta. Lisätietoja on osiossa Työkoneen profiili.

*HUOMAA: Jos tallennuksen laukaisimen asetukseksi on valittu manuaalinen, työn tallentaminen voidaan ottaa käyttöön tai poistaa käytöstä painamalla tallennuspainiketta.*

ch177nn,1726041785584-22-11SEP24

## Työn tallentaminen

Jos sovellus "Työn tallentaminen" on käytössä, kartan tallennuksen ja tallennusliipaisinta vaativien laskurien lukemat alkavat kertyä. Työn tallentamista edellyttäviä laskureita ovat mm. seuraavat:

- Työstetty pinta-ala
- Työskentelyaika
- Tuottavuus
- Keskimääräinen polttonesteen kulutus per alue

- Keskimääräinen työskentelynopeus

Tallennusasettelut sisältävän ponnahdusikkunan voi avata valitsemalla oikeasta alakulmasta kohdan "Työn tallentaminen".

Tallennustila perustuu Työkoneen profiili -kohdassa valittuun tallennuslaukaisimeen. Jos tallennuslaukaisin ei sovellu nykyisiin toimintoihin, valitse toinen tallennuslaukaisin painamalla Muokkaa-painiketta. Lisätietoja on osassa "Työkoneen profiili".

*HUOMAA: Jos tallennuslaukaisimen asetukseksi on valittu manuaalinen, työn tallentaminen voidaan ottaa käyttöön ja poistaa käytöstä painamalla tallennuspainiketta.*

ct47125,1705186226483-22-13JAN24

## Jakaminen

PC28774—UN—25AUG22

*Jakaminen*

*HUOMAA: Paras suorituskyky saavutetaan käyttämällä samaa ohjelmistoversiota näytöissä ja JDLink-modeemeissa.*

*HUOMAA: Jakaminen-toiminne toimii 4. sukupolven näyttöjen ja G5-näyttöjen välillä.*

Jakaminen-toiminteella voidaan näyttää koneiden tietojen jakamisen vaatimukset. Tietojen jakamisella enintään kuusi käyttäjää samalla pellolla voi jakaa ajolinjoja ja tietoja. Tiimiin liitytään siirtymällä työluettelon välilehdelle Työasetukset-toiminteessa. Ajolinjoja voidaan jakaa siirtymällä AutoTrac-ohjaustoiminteeseen.

Jaetut työtiedot lähetetään ja vastaanotetaan 30 sekunnin välein. Tiedonsiirto mukaan lukien, näyttö vastaanottaa päivityksiä peittoalueeseen ryhmän jäseniltä tyypillisesti noin 30 sekunnin välein. Ryhmän jäsenten sijainti päivitetään 6 sekunnin välein.

*HUOMAA: Tiedonsiirtoajat voivat vaihdella langattoman yhteyden signaalivoimakkuuden mukaan.*

Kun Jakaminen-sovellus on käytössä, näyttöjen välillä jaetaan seuraavat tiedot:

- Ajolinjan ohjaukset (vain suorat ja ympyräreitit)

*HUOMAA: Menetelmillä Koneen käyttö A + B, Koneen käyttö A + Suunta tai Koneen käyttö Lat/Lon + Suunta luotuja suoria ajouria ei voida jakaa.*

- Kattavuuskartat
- Käsiteltyjen alueiden kartat

Peitto, limitys, jaettu peitto ja jaettu limittäisyys näkyvät yksilöllisillä väreillä. Jaetut peittokartat näkyvät tietyissä työskentelysivumoduuleissa sekä ajolinjan AutoTrac-ohjaus- ja Kartoitus-toiminteissa.

***Koneen sijainnin ja ajolinjojen jakamisen vaatimukset:***

*HUOMAA: Parhaat tulokset saat käyttämällä vähintään korjaustasoa SF2. SF1:n käyttäminen voi aiheuttaa ei-haluttuja siirtymiä jaetuissa ajolinjoissa ja jaetussa peitossa, mikä heikentää AutoTrac- ja Osiohallinta-toimintojen suorituskykyä.*

- Synkronoi tiedot automaattisesti- ja Vastaanota työryhmän tietoja -asetukset otetaan käyttöön Jakaminen- tai Tiedostonhallinta-toiminteessa.
- Käytössä on oltava JDLink-modeemi, jossa on aktiivinen JDLink Connect -tilaus.
- Käytössä on oltava 4600 CommandCenter™ -näyttö tai 4640 Universal -näyttö In-Field-tiedonjaoittimen aktivoinnilla.
- Käytössä on oltava G5 CommandCenter- tai G5 Universal -näyttö, jossa on voimassa oleva lisenssi In-Field-tiedonjaoittimeen.
- Kaikki ryhmän 4. sukupolven ja G5-näytöt määritetään samaan John Deere Operations Center -organisaatioon.
- Työryhmien täytyy käyttää samaa työtunnusta.
- Käyttäjillä on oltava käytössä sama asiakas, tila ja pelto.

***Peittokarttojen ja työtietojen jakamisen lisävaatimukset:***

- Käyttäjillä on oltava käytössä sama toiminto ja viljelykasvi, tuote tai säiliösekoitus.

*HUOMAA: Jos käytetään käyttöseosta, sen määrän on oltava sama. Monisäiliöisten pneumaattisten kylvölaitteiden siemenvaunujen osalta työryhmän kunkin vaunun Säiliön määrityksen on oltava sama.*

*HUOMAA: Peittokartat voidaan jakaa koneille, jotka käyttävät yhtä Osionhallintaa tukevaa nestetoimintoa ja jotka levittävät eri tuotteita tai säiliösekoituksia. Järjestelmä ei liity ryhmään automaattisesti. Käyttäjän täytyy ensin liittyä muiden koneiden joukkoon manuaalisesti valitsemalla työryhmä jaettujen töiden luettelosta.*

*HUOMAA: Ennen uusien töiden aloittamista kaikkien koneiden käyttäjien on valittava Uusi työ, jotta pellon paikalliset peittotiedot poistetaan näytöstä. Tämän lisäksi yhden määritetyn näytön käyttäjän on valittava Uusi ryhmä, jotta jaetut ryhmän peittotiedot nollataan. Kun tämä on tehty, loput näytöt voivat liittyä juuri luotuun ryhmään. Näiden vaiheiden suorittamisen jälkeen In-Field-tiedonjaoitin toimii odotetusti uudessa työistunnossa.*

ct47125,1705188044976-22-09JUL25

## Video

PC684074—UN—19SEP25

*Video*

**HUOMIO: Vältä loukkaantumisen tai kuoleman vaara. Älä luota siihen, että kamera riittää törmäysten välttämiseksi tai sivullisten havaitsemiseksi. Ole aina valppaana ja tietoinen ympäristöstä konetta käyttäessäsi. Lue osan Turvallisuus kohta Vältä peruuttamisen aiheuttamat onnettomuudet, ja varmista, että ymmärrät sen.**

**TÄRKEÄÄ: Päätä kameran tai videon peilikuvan käytöstä ennen videotoiminteen käyttöä.**

*HUOMAA: Katso yhteensopivien kameroiden uusin luettelo Ag Sales Manual -myyntioppaasta.*

Videotoiminteen avulla voi valvoa konetta ympäröiviä alueita.

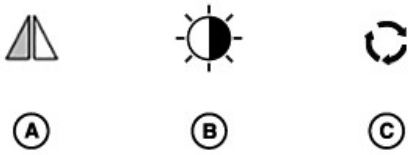
G5 Universal -näyttöä käytettäessä kerralla voidaan katsoa vain yhtä videosyötettä. G5$^{Plus}$ Universal -näyttöä käytettäessä kerralla voidaan katsoa enintään kolmea videosyötettä.

G5 Universal -näyttö tukee enintään neljän kameran tuloa.

### Siirtyminen kohtaan "Video"

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse toiminne "Video".

### Kameran hallintalaitteet




PC27708—UN—31OCT19

**A—Peilikuva**
**B—Kontrasti**
**C—Selausnäkymä**

#### *Kameratulon vaihtaminen*

Jos järjestelmään on yhdistetty useampi kuin yksi kamera, videotulosignaalin voi vaihtaa toiseen valitsemalla toisen kameran nimen.

*HUOMAA: Digitaalikamera pysyy valitussa näytössä, kunnes se määritetään manuaalisesti uudelleen.*

#### *Peilikuva*

Videokuvan näkymän voi muuntaa taustapeilin kuvan kaltaiseksi painamalla Peilikuva-painiketta (A). Kun peilikuvanäkymä valitaan, videokuvan vasen ja oikea puoli vaihtavat paikkaansa.

#### *Kontrasti*

*HUOMAA: Kontrastin hallintalaitteet eivät ole käytettävissä kameroille, joissa on digitaalinen lähde.*

Säädä videokuvan kontrastia (B) painikkeilla "plus" (+) ja "miinus" (–). Voit säätää videokuvaa kirkkaammaksi pluspainikkeella ja vähentää sen kirkkautta miinuspainikkeella.

#### *Selausnäkymä*

Selausnäkymä-painikkeen (C) valinnalla vaihdetaan eri aktiivisten kameroiden kuvien välillä.

#### Koko näytön tila

Avaa koko näytön tila valitsemalla videoalue. Koko näytön tilan videosäätimet poikkeavat normaalinäkymästä.

#### *Kamerasyöte*

Kamerasyötteessä näkyy jokaisen videotoiminteen havaitseman kameran nimi. Valitse koko näytön tilassa katseltava kamera luettelosta.

#### *Näkökenttä*

Tätä ominaisuutta voidaan käyttää kameran näkökentän kulmien vaihtamiseen.

*HUOMAA: Näkökenttäominaisuus ja käytettävissä olevat kulmat riippuvat kameran mallista.*

#### *Selausnäkymä*

Kun olet koko näytön tilassa, vaihda eri aktiivisten kameroiden videokuvien välillä valitsemalla

selausnäkymä. Videokuvaa näytetään määritellyn ajan ennen vaihtamista kameraluettelon seuraavan kameran kuvaan. Selausaika asetetaan Lisäasetuksissa.

**Videon laukaisimet**

Videota voi katsoa, kun tiettyjä koneen toimintoja suoritetaan (esim. peruutus tai PTO:n kytkentä). Videon liipaisimet ovat käytettävissä, kun yhteensopivia koneen toimintoja havaitaan.

1. Määritä asetukset valitsemalla Lisäasetukset.
2. Valitse jokin liipaisin.
3. Valitse kameratulo valittua liipaisinta varten. Tämän kameran kuva ilmestyy näyttöön liipaisimen lauettua.

*HUOMAA: Valitse vaihtoehto "Ei kameraa", mikäli et halua videokuvan näkyvän ruudussa jonkin liipaisimen lauettua.*

4. Syötä videokuvan aikakatkaisuun kuluva aika. Tämä tarkoittaa aikaa, jonka videokuva on ruudussa sen jälkeen, kun ei ole enää toiminnassa.

**Videon johtosarja**

G5 Universal -näyttö voi muodostaa yhteyden yhteen analogiseen ja kahteen digitaaliseen kameraan.

G5$^{Plus}$ Universal -näyttö voi muodostaa yhteyden enintään neljään analogiseen ja kahteen digitaaliseen kameraan riippuen tarpeista ja johtosarjasta.

Saatavilla on sovitejohdinsarjoja, jotka yhdistyvät näytön takana olevaan 26-nastaiseen sähköliittimeen.

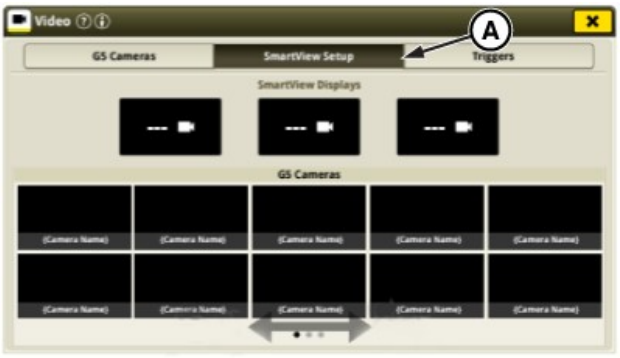
*HUOMAA: Tämä käyttöohje ei kata kameran ja johtosarjan asentamista. Katso lisätietoja kameran asennusohjeista.*

Liittimen videonastat ovat seuraavat:

| Navan numero | Kuvaus |
|---|---|
| 8 | Video 1 -signaali |
| 14 | Videon 1 maadoitus |
| 20 | Video 2 -signaali |
| 21 | Videon 2 maadoitus |
| 22 | Video 3 -signaali |
| 15 | Videon 3 maadoitus |
| 16 | Video 4 -signaali |
| 17 | Videon 4 maadoitus |

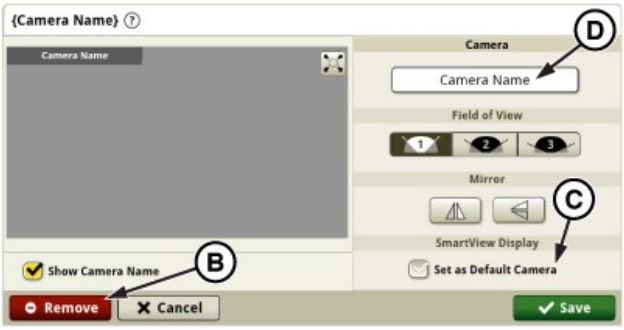
**SmartView-asetukset**

- **SmartView (A)** – käyttäjä voi asettaa ruiskutuslaitteeseensa videokamerat nähtäväksi SmartView-näyttöpalkissa tuulilasin yläpuolella, jotta näkyvyys paranee, kun konetta kuljetetaan teillä tai ahtaissa tiloissa.




PC689867—UN—01OCT25

*SmartView-asetukset-välilehti*




PC689869—UN—06OCT25

*Kameran asetukset*

- **Poista (B)** – poista kamera jonkin SmartView-näytön määrityksistä.
- **Aseta oletuskameraksi (C)** – valitse tämä ruutu, jos haluat määrittää kameran oletuskameranäkymäksi tälle SmartView-näytölle.
- **Kamera (D)** – käyttäjä voi nimetä kameran, jotta hän ymmärtää paremmin, minkä kameran syötteen hän näkee ja missä se sijaitsee koneessa.

ch177nn,1739887801998-22-08OCT25

## Hallintalaitteiden asetukset

PC28805—UN—29AUG22

*Hallintalaitteiden asetukset*

Käytä Hallintalaitteiden asetukset -toiminnetta määrittääksesi ISOBUS-tulot, joita käytetään työkoneen toimintojen ohjaamiseen tai muiden ohjainten uudelleenmäärityksiin.

**Siirry hallintalaitteiden asetuksiin**

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.

3. Valitse Hallintalaitteiden asetukset -toiminne.

Hallintalaitteiden asettelut -toiminne ja saatavilla olevat määritettävät syötteet vaihtelevat konetyyppien mukaan. Lisätietoa Hallintalaitteiden asettelut -toiminteesta on koneen käyttöohjeessa.

ct47125,1705188194343-22-13JAN24

## Asetusten hallinta

PC28715—UN—25AUG22

*Asetusten hallinta*

Asetusten hallinnan avulla voi ladata, muokata tai tallentaa koneen asetteluja ja työkoneen asetuksia. Tallennettujen asettelujen avulla voi helposti palauttaa asetukset, joita kone ja työkone käyttävät työvaiheen aikana.

**Asetusten hallintaan siirtyminen**

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Asetusten hallinta -toiminne.

ct47125,1705187988002-22-13JAN24

## Koneen tyhjäkäynnin toimintaperiaate

PC620652—UN—15MAY24

*Koneen tyhjäkäynnin toimintaperiaate*

Koneen tyhjäkäynti -toiminne dokumentoi koneen tyhjäkäynnin syyn. Kun kone pysähtyy täysin nopeudelle 0 km/h (0 mph) määrätyksi ajaksi, näyttöön tulee ponnahdusikkuna, jossa kuljettajaa kehotetaan ilmoittamaan syy koneen tyhjäkäyntiin.

Ponnahdusikkuna sisältää valintaluettelon tyhjäkäynnin syistä. Syyt vaihtelevat koneen tyypin ja näytön havaitseman toiminnan mukaan. Kun tyhjäkäynnin syy on valittu, syy lähetetään liitettyyn organisaatioon John Deere Operations Center -järjestelmässä.

Kerätyt tiedot voidaan analysoida Operations Centerissä ja tehdä siten tietoon perustuvia päätöksiä tehokkuuden parantamiseksi.

**Siirry kohtaan Koneen tyhjäkäynti**

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Koneen tyhjäkäynti -toiminne.

*HUOMAA: Lisätietoja tyhjäkäynnin syistä on näyttötuessa.*

bvvmsit,1715251816294-22-14MAY25

## Ajouran ohjaus

PC620653—UN—10MAY24

*Ajouran ohjaus*

Ajourat ovat pellon valmiita reittejä tai ajouria, joilla koneet (kuten traktorit tai ruiskutuslaitteet) liikkuvat istutuksen, ruiskutuksen tai sadonkorjuun aikana. Ajouria luodaan ja tallennetaan yleensä istutuksen aikana.

Ajouran ohjaus -toiminne luo ja hallitsee ajourien käyttöä pellolla. Ajouran ohjaus toimii osiohallinnan kanssa.

Ajouran ohjaus -toiminteella optimoit peltotoimintoja tarkoilla ajourakuvioilla ja hallitset laitteiden liikettä. Ajouran ohjausta voidaan käyttää maaperän tiivistymisen minimoimiseen, kasvivaurioiden vähentämiseen ja toiminnan tehostamiseen.

*HUOMAA: Sellaiset toiminnot kuin AB-kaaret ja Autopath eivät ole yhteensopivia ajolinjan ohjauksen kanssa.*

**Siirry kohtaan Ajouran ohjaus**

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Ajouran ohjaus -toiminne.

**Ajolinjatasot**

Ajolinjan ohjauksessa on ISOBUS-standardin mukaisesti kolme tasoa:

- **Taso 1 –** Perustason ajolinjan hallinta, kun käytetään suoria linjoja. Työkone toimii pääkoneena, joten käyttäjä voi hallita ajolinjan asetuksia suoraan koneen GPS:n (Global Positioning System) avulla.

- **Taso 2 –** Mahdollistaa työskentelyn epäsymmetrisellä rytmillä. Sen avulla voit myös tallentaa ajolinjan asetukset näyttöön. Työkone pysyy kuitenkin pääkoneena ja varmistaa johdonmukaisen toiminnan.
- **Taso 3 –** Esimääritetyt ajolinjat voivat ohjata työkoneen kytkemään ajolinjat päälle / pois päältä automaattisesti. Tämä taso integroi automaation edistyneet toiminnot.

Tällä hetkellä Ajolinjan ohjaus on yhteensopiva ISOBUS-ajolinjan tason 1 toimintojen kanssa. Heti kun havaitaan ISOBUS-työkone, joka on yhteensopiva ajolinjan tason 1 kanssa, automaattitila on mahdollista valita järjestelmässä. Automaattitilassa työkone laskee ajolinjan GNSS:n (Global Navigation Satellite System) syötteen perusteella. Tässä vaiheessa ISOBUS-työkone vastaa ajolinjan ohjauksesta. John Deeren työtehtävien ohjausyksikkö ainoastaan toimittaa GNSS-tiedot ja ajolinjojen ohjauksen tiedot.

*HUOMAA: Lisätietoja ajolinjan ohjauksesta on näyttötuessa.*

ch177nn,1737353048324-22-03FEB25

## Tiedostonhallinta

PC28785—UN—29AUG22

*Tiedostonhallinta*

Tiedostonhallinta-toiminnetta käytetään tietojen siirtämiseen näyttöön ja näytöstä. Tietoja voidaan siirtää langattomasti John Deere -toimintokeskuksen kautta tai USB-muistivälineellä näyttöjen tai yhteensopivien työpöytäohjelmistojen välillä.

On tärkeää varmuuskopioida tiedot USB-muistivälineelle säännöllisin väliajoin.

Näytön sisäisen muistikapasiteetin pitäisi riittää kaikkien koneesta yhden istunnon aikana saapuvien tietojen tallentamiseen. Näyttöön ilmestyy viesti, kun 90 % muistitilasta on käytetty. Tietoja on syytä viedä ja poistaa muistista, ennen kuin muistin käyttöaste ylittää 90 %.

### Siirry tiedostonhallintaan

1. Valitse valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Tiedostonhallinta-toiminne.

### Tietotyypit

PC28786—UN—29AUG22

**A—Ajourat**
**B—Näytönvalitsimen tiedostot**
**C—Työkoneiden profiilit**
**D—Koneen profiilit**

- Ohjausreitit (A) sisältävät ajolinjat ja niihin liittyvät asiakkaiden, maatilojen ja peltojen nimet.

*HUOMAA: Tuodut mukautuvat kaartuvat ajourat vaativat vähintään yhden valmiin osion olemassaoloa. Data Sync -asetustiedot eivät tue mukautuvia kaaria, ohjattuja ajouria ja AutoPath-ajolinjoja.*

*HUOMAA: Data Sync -asetustiedot eivät tue mukautuvia kaaria, ohjattuja ajouria ja AutoPath-ajolinjoja.*

*HUOMAA: Menetelmillä Koneen käyttö A + B, Koneen käyttö A + Suunta tai Koneen käyttö Lat/Lon + Suunta luotuja suoria ajouria ja koneen kuvioita ei voida viedä eikä tuoda. Ajoura tuodaan ajourana 0.*

*HUOMAA: Tietoja vietäessä viedään myös jaetut ajolinjat peltotöiden tietojen jakamisesta.*

- Näytönvalitsimen tiedostoja (B) voidaan siirtää G5-näyttöjen välillä. Ne voidaan tuoda myös 4. sukupolven näytöstä. Nämä tiedostot sisältävät mukautettuja työsivuja, työsivusarjoja ja pikavalintapalkkeja.

*HUOMAA: Näytönvalitsimen tiedostoja ei voi siirtää G5-näytöstä 4. sukupolven näyttöön, mutta päinvastainen on mahdollista.*

*HUOMAA: Tuodut työsivut ovat saatavilla näytönvalitsimen Kaikki työsivut -välilehdellä.*

*Jotkin suoritussivun moduulit palautuvat oletusasetuksiin tuotaessa.*

*Työkoneiden ISOBUS VT -ohjainyksikköjä varten luodut työsivumoduulit näkyvät käytöstä poistettuina, jos ohjainyksikköä ei ole kytketty koneeseen.*

- Työkoneen profiileja (C) voidaan siirtää G5-näyttöjen välillä. Näihin sisältyvät näyttöön tallennetut ohjainyksiköttömien työkoneiden profiilit.

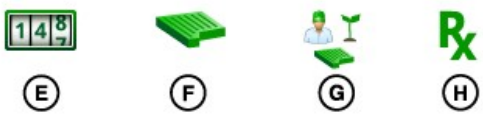
*HUOMAA: Kytkentätyyppiä, työn tallentamista, toimintaa ja nopeuden ohjainyksikköä ei tuoda työkoneprofiilien kanssa.*

- Koneen profiilit (D) määritetään Työkonehallinta-toiminteella.

*HUOMAA: Koneen profiileja voi tuoda ja viedä vain G5-näytöllä.*

*HUOMAA: G5-näyttö luo automaattisesti koneen profiilin asetukset yhteensopivan John Deere -koneen tunnistamisen jälkeen.*

*HUOMAA: Tuodut koneen valmistenumeron sisältävät koneen profiilit eivät näy Työkonehallinta-toiminteessa. Kun näyttö tunnistaa yhteensopivan John Deere -koneen, koneen profiili luodaan automaattisesti. Automaattisesti luotu koneen profiili ohittaa kaikki koneen valmistenumeroita sisältävät tuodut profiilit. Tuodut koneen valmistenumeroa vailla olevat koneiden profiilit näkyvät edelleen Työkonehallinta-toiminteessa.*




PC28787—UN—29AUG22

**E—Työtiedot**
**F—Rajat**
**G—Asetustiedot**
**H—Määritykset**

- Työtiedot (E) sisältävät kartoituksen ja kokonaismäärien tiedot. Tiedot voidaan ladata John Deeren toimintokeskukseen tai purkaa

yhteensopivaan työpöytäohjelmistoon. Kun työtietoja tuodaan, vain kartoitustiedot siirretään. Töiden kokonaissummia ei voi tuoda.

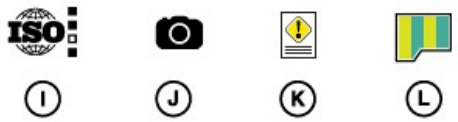
*HUOMAA: Jaettua peittoa peltotöiden tietojen jakamisesta ei voi viedä näytöstä. Jos peittotiedot peltotöiden tietojen jakamistapahtumasta halutaan viedä, tiedot on vietävä kunkin työhön osallistuvan tiimin jäsenen näytöstä.*

*HUOMAA: Epätäydelliset työtiedot voidaan viedä näytöstä toiseen käyttämällä Työasetukset-toiminteen työhistoriatoimintoa. Töihin liittyvä kokonaismäärätietoja ei tuoda.*

- Rajat (F) määritetään Pellot ja rajat -sovelluksen avulla.
- Asetustiedot (G) sisältävät rajat, ajourat, liput, käyttäjät, asiakkaan, maatilan ja pellon nimet, viljelykasvit ja tuotteet.

*HUOMAA: Rajoja, ajouria, lippuja ja käyttäjiä ei voi viedä yksin vaan ne sisällytetään asetustietoja vietäessä. Lipputiedot sisältävät kunkin CFF:n lippujen sijainnit, lipputyypin ja värin. Käyttäjätiedot sisältävät käyttäjäprofiilitietoja.*

- Käyttöseosmäärät (H) tehdään Työasetukset-toiminteella.



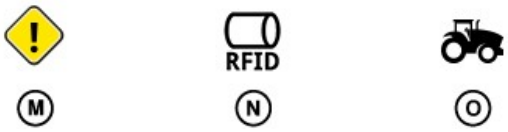

PC28788—UN—29AUG22

**I—ISOBUS-työt**
**J—Näyttökuvat**
**K—Virhelokit**
**L—Levitysmäärä**

- ISOBUS-tehtävät (I) määritetään ISOBUS-tehtävät-sovelluksen avulla.

*HUOMAA: ISOBUS-tehtävien tiedostojen kokorajoitus on 10 Mt.*

- Näyttökuvat (J) ovat kopioita näytössä näkyvästä kuvasta.
- Näyttö luo virhelokit (K) automaattisesti, ja John Deere voi käyttää niitä vianetsintään.
- Variety Locator™ -sovelluksen (L) tiedostot määritetään John Deeren Toimintokeskuksen avulla.



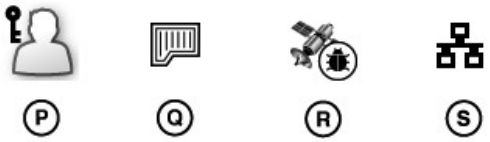

PC28789—UN—29AUG22

**M—Eristetyt tiedot**
**N—Sadonkorjuun tunnistetiedot**
**O—Asetuskokoonpanot**

- Eristetyt tiedot (M) on tiedosto, joka luodaan, kun käyttäjä päättää eristää tiedot odottamattoman virheen ilmenemisen jälkeen.

*HUOMAA: Eristettyjen tietojen tiedostojen palauttaminen edellyttää teknistä tukea. Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään tietojen palautusta varten.*

- Lajiketunnuksen tiedot (N) määritetään Työasetukset-toiminteessa ja ne sisältävät puuvillankorjuun tallennetut tiedot.
- Asetusmäärityksiä (O) voidaan siirtää G5-näyttöjen välillä. Käytettävissä olevat asetukset vaihtelevat kone- ja työkonetyypin mukaan. Asetuskokoonpanot määritetään asetusten hallinnassa.




PC28153—UN—05OCT20

**P—Käyttöoikeuksien hallinnan asetukset**
**Q—AutoPath-linjatiedot**
**R—StarFire-tietojen tallennus**
**S—Ethernet-laitetiedostot**

- Käyttöoikeushallinta-asetukset (P) määritellään Käyttäjät ja käyttöoikeudet -toiminteessa.

*HUOMAA: Estä käyttäjien tekemät ei-toivotut muutokset määrittämällä Käyttäjät ja käyttöoikeudet -toiminteen asetukset.*

- AutoPath-linjatiedot (Q) -tiedostot määritetään John Deere Operations Centerissä, ja niitä käytetään AutoPath-ajolinjojen luomiseen.

*HUOMAA: AutoPath-tiedostoja ei voi viedä näytöstä.*

- StarFire-tietojen tallennus (R) sisältää kirjatut tiedot StarFire-vastaanottimesta, jota John Deere käyttää ongelmien vianetsintään. Ota StarFire-tietojen tallennus käyttöön valitsemalla tietojen tallennuksen asetus vastaanottimen VT-sivulta.

*HUOMAA: StarFire-tietojen tallennus on käytettävissä vain integroiduissa StarFire 6000 -vastaanottimissa.*

- Ethernet-laitetiedostot (S) kerätään John Deere -laitteista, jotka tukevat File Transfer Protocol -protokollaa ja joilla on Ethernet-yhteys näyttöön. John Deere käyttää niitä vianetsinnän apuna.

**John Deere -toimintokeskus**

PC21844—UN—16NOV15

*Toimintokeskus*

Käytä Toimintokeskusta työtietojen automaattiseen lähettämiseen näytöltä suoraan John Deere -toimintokeskukseen. Tiedot siirretään mobiilisignaalin avulla JDLink-modeemin tai langattoman Internet-yhteyden kautta.

*HUOMAA: Operations Center vaatii aktiivisen JDLink-modeemin tai langattoman USB-sovittimen, johon on saatavilla Internet-yhteys.*

***Data Sync -suoratiedonsiirron määritys***

Tiedot lähetetään John Deere Operations Centeriin ja vastaanotetaan siitä, kun JDLink-modeemi on mobiilisignaalin peittoalueella tai siinä on Internet-yhteys tai kun langattomalla USB-sovittimella on Internet-yhteys.

Kun aktiivisia määritystietoja luodaan tai poistetaan John Deere -toimintokeskuksessa tai liitetyssä näytössä, muutokset synkronoidaan John Deere -toimintokeskukseen ja kaikkiin organisaatioon kuuluviin liitettyihin näyttöihin. Näytöstä poistetut kohteet arkistoidaan John Deere -toimintokeskukseen, ja John Deere -toimintokeskukseen arkistoidut kohteet poistetaan näytöistä.

*HUOMAA: Jos Data Sync -suoratiedonsiirron asetukset on otettu käyttöön, seuraavia tietokohteita ei voi poistaa näytöstä:*

- *CFF-tiedot*
  - *Asiakas*
  - *Farmi*
  - *Pelto*
- *Ajourat*
  - *AB-linjat*

    *A + B*

    *A + suunta*

    *Autom. B*

    *Leveys/pituus*

    *Leveys-/pituusaste-suunta*
  - *AB-kaaret*
  - *Ympyrät*

    *Käyttö*

    *Leveys/pituus*
- *Rajat*
  - *Rajat*
  - *Päisteet*
- *Liput*
  - *Kohta*
  - *Putki*
  - *Alue*
  - *Aloitus*
- *Tuotteet*
  - *Viljelykasvi*
  - *Lajitelma*
  - *Kemikaali*
  - *Lannoite*
  - *Säiliösekoitus / kuiva seos*
- *Operaattorit*

Jos haluat poistaa kohteen näytöstä, poista Data Sync -suoratiedonsiirron määritys käytöstä toimintokeskuksesta.

Kun internetyhteyttä ei ole saatavilla, paikallisesti tehdyt muutokset tallennetaan näyttöön ja ne synkronoidaan, kun internetyhteys on muodostettu.

***Data Sync -suoratiedonsiirto – työtiedot***

*HUOMAA: Valitse Operations Center -sivulla Ota käyttöön synkronointi Operations Centeriin -valintaruutu lähettääksesi tiedot automaattisesti suoraan John Deere Operations Centeriin 30 sekunnin välein.*

Tiedot lähetetään John Deere Operations Center -järjestelmään, kun JDLink-modeemi on mobiilisignaalin peittoalueella tai siinä on Internet-yhteys tai kun langattomalla USB-sovittimella on Internet-yhteys. Jos yhteyttä ei ole saatavilla, työtiedot tallentuvat näyttöön. Työtiedot lähetetään, kun yhteys palautuu.

Työtiedot lähetetään peltoanalysaattoriin ja John Deere Operations Centerin Tiedostot-valikkoon.

***Työtietojen käynnistimet***

Vaikka työtiedot lähetetään automaattisesti näytöstä John Deere Operations Centeriin 30 sekunnin välein, tiedostoja ei voi tarkastella John Deere Operations Centerissä, ennen kuin jokin näistä laukaisimista on ilmennyt:

- Uusi työ aloitetaan tai asiakasta, maatilaa tai peltoa vaihdetaan.
- Matkapuhelin- tai internetyhteys näytön ja John Deere -toimintokeskuksen välillä katkeaa yli 30 minuutiksi.
- Virta katkaistaan avaimella ja kytketään takaisin 30 minuutin kuluessa.

- Virta katkaistaan avaimella yli 30 minuutiksi.

**Tietojen tuonti**

PC20405—UN—30APR15

*Tietojen tuonti*

Valitse tuontitapa:

- Tuo USB-asemasta – Valitse USB-aseman kansiot, jotka sisältävät tuotavia tietoja.
- Tuo vastaanotetut tiedostot – Tuo asetus- ja määritystiedostot John Deeren -toimintokeskuksesta.

Tiedostojen tuomiseen John Deere Operations Center -järjestelmästä tarvitaan JDLink-modeemi.

Kun asetustiedostot ja käyttöseosmäärät on tuotu näyttöön, ota tiedosto käyttöön valitsemalla Työasetukset. Katso John Deeren Operations Centerin ohjetiedostoista, kuinka asetustiedostoja luodaan ja kuinka ne lähetetään G5-näyttöön.

***Yhteensopivuus***

Tiedot voidaan siirtää toisesta G5-näytöstä, 4. sukupolven näytöstä, yhteensopivasta työpöytäohjelmistosta tai John Deere Operations Centeristä nykyisessä järjestelmämuodossa. Version 25.3 ja uudemmat ohjelmistot eivät voi tuoda tai viedä tiedostoja aiemmassa vanhassa järjestelmämuodossa.

- Nykyiset järjestelmänäytöt (G5, G5e, G5Plus, 4600 V2, 4200 V2, 4640, 4240)
- Vanhat järjestelmänäytöt (4600 V1, 4200 V1, 4100, 2630)

John Deere Operations Center ei tue työsivujen tarkastelua, lähetystä tai vastaanottoa. Jos asetustiedosto sisältää vain työsivuja, tiedosto näkyy kelpaamattomana John Deeren Toimintokeskuksessa. Jos asetustiedosto sisältää ajolinjoja tai rajoja sekä työsivuja, asetustiedosto latautuu oikein, mutta työsivuja ei voi tarkastella.

GreenStar 3 2630 -näytön asetustiedostoja ei voi tuoda suoraan 4. sukupolven näyttöön tai G5-näyttöön ohjelmistopäivityksen 25.3 jälkeen. Jotta tiedostoja voidaan tuoda näistä laitteista, ne on ensin ladattava Operations Centeriin ja asetustiedosto on luotava 4. sukupolven tai G5 -muodossa.

*HUOMAA: G5-näytöt eivät voi enää viedä tietoja APEX-muodossa ohjelmistopäivityksellä 25.3 tai uudemmalla. Kaikki APEX-tuotetuki on päättynyt. Tämän seurauksena APEXia käyttävät asiakkaat eivät voi enää lähettää tietoja toimintokeskukseen APEXista.*

Tuoduissa pelloissa on oltava ulkoraja, kun tuodaan sisäraja. Sisärajaa ei voi luoda tai tuoda näytössä, ennen kuin on ensin luotu tai tuotu ulkoraja.

*HUOMAA: Jotta kokonaiset työkoneiden profiilit voidaan tuoda toisesta näytöstä, varmista, että lähdenäytössä on ohjelmistoversio 25.3 tai uudempi.*

***Tietojen ristiriidat***

Tuodut asiakkaiden, farmien ja peltojen nimet muutetaan tarvittaessa. Esimerkiksi "Pelto1" saa uudeksi nimekseen "Pelto1(1)", jos samanniminen pelto on jo tallennettuna.

Kun John Deere -toimintokeskukseen tuodaan työtietoja pelloilta, joiden nimi on yli 20 merkin pituinen, nimet näkyvät oikein. Vietäessä tietoja takaisin näyttöön pellon nimi lyhenee. Tiedot tunnistetaan alun perin näytöstä vietyyn peltoon kuuluviksi.

Jos ajolinjat ovat samalla pellolla ja ne on luotu samalla ajolinjan ohjausmenetelmällä, näyttö käsittelee seuraavat ristiriidat.

*Eri nimi, sama linja*

- Jos ajolinjat ovat samoja, monitoriin tallennettu ajolinjan nimi korvautuu USB-muistiin tallennetulla nimellä.

*Sama nimi, eri linja*

- Jos kahdella eri ajolinjalla on sama nimi, monitori nimeää USB-muistiin tallennetun ajolinjan uudelleen tuonnin yhteydessä. Esimerkiksi "Ajoura1" saa uudeksi nimekseen "Ajoura1(1)".

*HUOMAA: Tiedoston tuominen voi epäonnistua monista syistä. Käsittele näytön kertoma virhetila niiden tiedostojen osalta, joiden tuominen epäonnistui. Lisätietoja epäonnistuneiden tuontien käsittelystä on näyttötuessa.*

**Määritykset**

Jotta käyttöseosmääriä voidaan viedä, Shapefiles-tiedostojen on sijaittava Rx-nimisessä kansiossa USB-aseman juuressa.

**Tietojen vienti**

PC20406—UN—30APR15

*Tietojen vienti*

*HUOMAA: Kun viedään työtietoja USB-aseman avulla, tulee käyttää eri laitetta jokaiselle näytölle. Vietyjä työtietoja ei aseteta mihinkään yksittäiseen profiilikansioon. Asetustiedot asetetaan JD4600-kansioon ja työtiedot JD-tietokansioon USB-aseman juuressa.*

Voit siirtää halutut tietotyypit valitsemalla vientimenetelmän.

- Voit siirtää oletusasetuksia käyttäen nopeasti kaikki työtiedot, ohjauslinjat ja suoritussivut valitsemalla Vie kaikki tiedot.
- Voit siirtää näyttökuvia ja virhelokitiedostoja valitsemalla Vianmääritystiedot.

**Tietojen vieminen vanhoissa järjestelmänäytöissä käyttöä varten (4600V1, 4200V1, 4100, GreenStar 3 2630)**

4. sukupolven näytöistä vietävien asetustietojen rakenneta ei määritetä automaattisesti vanhalle järjestelmänäytölle sopivaksi. Tee seuraavat toimet ennen 4. sukupolven näytön tietojen tuontia:

1. Vie tietoja USB-asemaan tai langattomasti John Deere Operations Centeriin.
2. Luo vanhan järjestelmän tiedostotyypin asetustiedosto John Deere Operations Centerin kohdassa Asetustiedoston luonti, ja vie tiedosto USB-asemaan.
3. Tuo äsken luomasi vanhan järjestelmän asetustiedosto USB-asemasta haluamiisi vanhojen järjestelmien näyttöihin.

**Tietojen poistaminen**

PC20407—UN—30APR15

*Tietojen poistaminen*

Poista tiedot -valinta poistaa valitut tietotyypit näytöltä.

- Voit poistaa työtietoja ja työsivuja valitsemalla Mukautettu poistaminen.
- Voit poistaa ruutukaappauksia ja virhelokitiedostoja valitsemalla Tyhjennä diagnostiikkatiedot.

ZIDXK1X,1749535410021-22-17FEB26

## USB-tallennusväline

*HUOMAA: G5-näytön USB-liitäntöjä ei ole tarkoitettu käytettäväksi muiden laitteiden latausasemana.*

**John Deere -näyttöjä koskevat vaatimukset**

- USB-muoto – täytyy olla FAT32 tai NTFS.
- Tallennustila – suositeltava tallennustila on 32–64 Gt. Suurin tuettu tallennustila on 512 Gt.
- Yhteys – USB 2.0 tai USB 3.0.
- Enimmäismitat – paksuus 9,2 mm (3/8 in) ja leveys 21,7 mm (7/8 in).

**Parhaat käytännöt**

- Liitä USB-asema ja odota 10 sekunnin ajan. Suurten USB-asemien tunnistaminen voi kestää jonkin aikaa.
- Käytä USB-asemaa, jonka kapasiteetti on vähintään 16 Gt, jotta voit tallentaa useita varmuuskopioita.
- Poista USB-asemasta kaikki tiedostot, jotka eivät liity John Deere -näyttöihin.

Tarkasta Diagnostiikkakeskus-toiminteen Näytä laite -välilehdeltä, tunnistaako näyttö USB-aseman.

ch177nn,1726043235254-22-05OCT25

## Näyttökuvien tallentaminen

PC28811—UN—20SEP22

**A—Näyttökuvan alue**

Valitse alue, joka näkyy korostettuna ruudun vasemmassa yläkulmassa. Paina alueen kohdalta siihen saakka, kunnes monitorista on kuultavissa kameran sulkimen laukeamista muistuttava ääni.

Työnnä USB-muisti paikalleen ja siirrä näyttökuvat siihen valitsemalla kohta "Vie tiedot".

ct47125,1705260882121-22-14JAN24

## Ohjelmistonhallinta

PC28693—UN—25AUG22

*Ohjelmistonhallinta*

Ohjelmistonhallinnan avulla voi päivittää ohjelmiston, ottaa käyttöön uusia toimintoja ja hakea lisätietoja ohjelmistoversiosta.

### Siirry kohtaan Ohjelmistonhallinta

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Ohjelmistonhallinta-toiminne.

### Ohjelmistopaketit

G5-näytön ohjelmisto- ja ohjetiedostot on jaettu paketteihin. Paketit on lueteltu erikseen Asennukset ja päivitykset -välilehdellä ja Versiotiedot-välilehdellä.

*G5-käyttöjärjestelmä*

PC28694—UN—25AUG22

*G5-käyttöjärjestelmä*

- Sisältää näytön käyttöjärjestelmän ja perustoiminteet.

*G5-käyttöjärjestelmän ohje*

PC28695—UN—25AUG22

*G5-käyttöjärjestelmän ohje*

- Sisältää ohjetiedostot näytön toiminteisiin.

*AMS-sovellukset*

PC28808—UN—20SEP22

*AMS-sovellukset*

- Sisältää näytön ohjelmiston.

*HUOMAA: Näytön ohjepaketit sisältävät kaikki näytön tukemat kielet.*

### Lisenssit

Lisenssillä otetaan käyttöön näytön lisäominaisuuksia. Lisenssin ominaisuudet ja tuotteet riippuvat ostettavasta lisenssityypistä.

Lisenssit voidaan siirtää universaalien näyttöjen tai CommandCenter-näyttöjen välillä, joita käytetään samantyyppisissä koneissa.

*HUOMAA: Käytettävissä olevat lisenssit voivat vaihdella alueittain. Lisätietoja saat John Deere -jälleenmyyjältä.*

PC28697—UN—25AUG22

*Lisätietoja-painike*

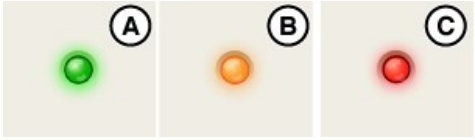
StellarSupport.com vaatii näytön sarjanumeron lisenssin luomista varten. CommandCenter-lisenssi vaatii myös koneen valmistenumeron. Paina Lisätietoja-painiketta, jotta näet näytön sarjanumeron ja koneen valmistenumeron.

### Lisenssin tila

Siirry Ohjelmistonhallintaan tarkastellaksesi lisenssin tietoja:

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Ohjelmistonhallinta.
4. Valitse Lisenssit-välilehti.
5. Valitse lisenssi luettelosta.
6. Tarkastele valitun lisenssin lisätietoja valitsemalla Lisätiedot. Saatavilla olevat lisätiedot riippuvat lisenssityypistä.

Lisenssillä voi olla seuraavat tilat:




PC649528—UN—09OCT24

*Lisenssin tila*

**Aktiivinen (A):** Lisenssi on aktiivinen.

**Ongelma (B):** Viittaa siihen, että sarjanumerossa, lisenssin toimituksessa jne. oli ongelma.

**Alkamispäivää odotetaan (B):** Lisenssin aktivointipäivä ei ole vielä tullut.

**Vanhentunut (C):** Lisenssi on vanhentunut.

ct47125,1705261192994-22-09OCT24

## Näytön ja ohjainyksikön ohjelmiston päivitys

G5-näyttöihin julkaistaan ajoittain ohjelmistopäivityksiä, jotka sisältävät parannuksia ja suorituskykyparannuksia. Päivityksiä hallinnoidaan työpöytätoiminteella nimeltä Software Manager.

GreenStar-järjestelmäkomponenttien, kuten StarFire-vastaanottimien, AutoTrac Universalin ja GreenStar-määräohjaimen, ohjelmistopäivitykset ovat myös ladattavissa Ohjelmistonhallinnan avulla. Päivitystiedostot ja näyttöpäivitykset kopioidaan USB-asemalle. Jos nämä komponentit on kytketty koneeseen, ne päivitetään näytön avulla, kun USB-asema liitetään.

### Näyttöön asennettujen ohjelmistoversioiden määritys

Kaikkien asennettujen ohjelmistopakettien versionumerot ovat saatavilla Ohjelmistonhallinnan Versiotiedot-välilehdessä.

### Ohjelmistopäivitysten lataaminen

PC15348—UN—11JUL13

*USB-tallennusväline*

Suosittelemme FAT32- tai NTFS-alustettua USB-asemaa, jossa on vähintään 16 Gt tallennustilaa. Lisätietoja USB-aseman vaatimuksista on Tiedostonhallinta-osan kohdassa USB-asema.

Ohjelmistopäivitykset voi ladata seuraavasta osoitteesta:

**https://my.deere.com/software-downloads/software-manager/**

Kun uusin ohjelmisto on ladattu USB-asemaan, siirrä se koneeseen ja asenna päivitys.

### Ohjelmistopäivitysten asentaminen

#### *USB-tallennusväline*

1. Työnnä USB-muisti varusteiliitännän vieressä sijaitsevaan ylempään USB-liitäntään.

PC23932—UN—21MAR17

**A—Asenna ohjelmisto -painike**

2. Kun USB-aseman vaihtoehdot -sivu tulee näkyviin, valitse Asenna ohjelmisto -painike (A). Tällöin esiin tulee Ohjelmistonhallinnan Asennukset ja päivitykset -välilehti.
3. Valitse Näytä näytön päivitykset -kohta tai Näytä muiden laitteiden päivitykset -kohta ja valitse Seuraava-painike.
4. Näyttöön ilmestyvät vain ohjelmistopaketit, jotka ovat uudempia kuin näyttöön tällä hetkellä asennettu ohjelmisto. Perusasetuksen mukaan kaikki ohjelmistopaketit ovat valittuina.
5. Paina Asenna-painiketta. Jos päivitys ei käynnisty, yritä ratkaista ongelma näyttöön ilmestyvien viestien perusteella.

**HUOMIO: Vältä loukkaantumisen vaara. Varmista, että koneen seisontajarru on vaihteiston lukon asennossa ja että koneen virta on kytkettynä koko asennusprosessin ajan. Ohjelmiston asennuksen aikana:**

**Kaikki sovellukset sulkeutuvat.**

**Ruudussa ei näy järjestelmäviestejä.**

**Älä irrota USB-asemaa.**

PC28696—UN—25AUG22

**A—Tilan merkkivalo**
**B—Vihreä valintamerkki**

6. Tilanneilmaisin (A) näyttää jokaisen pakkauksen asennuksen etenemisen prosentteina. Kun pakkaus on asennettu, näytetään vihreä valintamerkki (B).
7. Näyttö käynnistyy uudelleen päivityksen viimeistelemiseksi.
8. Irrota USB-asema ja vie se takaisin tietokoneelle. Suorita Ohjelmistonhallinnan apuohjelma ladataksesi palautustiedostot.

*HUOMAA: Palautustiedostot sisältävät ohjelmiston versiotiedot ja ne auttavat jälleenmyyjiä tarjoamaan näyttöä ja konetta koskevia tukipalveluja.*

#### *Päivitykset verkossa*

1. Valitse asennusten ja päivitysten välilehdeltä kohta Tarkista päivitykset verkosta. Näyttö etsii saatavilla olevat päivitykset.
2. Valitse Näytä näytön päivitykset -kohta tai Näytä muiden laitteiden päivitykset -kohta ja valitse Seuraava-painike.
3. Näyttöön ilmestyvät vain ohjelmistopaketit, jotka ovat uudempia kuin näyttöön tällä hetkellä asennettu ohjelmisto. Perusasetuksen mukaan kaikki paketit ovat valittuina.
4. Valitse Lataa-painike. Jos päivitys ei käynnisty, yritä ratkaista ongelma näyttöön ilmestyvien viestien perusteella.
5. Tilanneilmaisin (A) näyttää jokaisen pakkauksen latauksen etenemisen prosentteina. Kun pakkaus on ladattu, näytetään vihreä valintamerkki (B).
6. Aloita ladatun ohjelmistopaketin asennus valitsemalla Asenna-painike.

**HUOMIO: Vältä loukkaantumisen vaara. Varmista, että koneen seisontajarru on vaihteiston lukon asennossa ja että koneen virta on kytkettynä koko asennusprosessin ajan. Ohjelmiston asennuksen aikana:**

**Kaikki sovellukset sulkeutuvat.**

**Ruudussa ei näy järjestelmäviestejä.**

7. Näyttö käynnistyy uudelleen päivityksen viimeistelemiseksi.

***Etäpäivitykset Equipment Mobilen avulla***

1. Kirjaudu Equipment Mobileen ja tarkasta, onko odottavia ohjelmistopäivityksiä.
2. Valitse ohjelmistopäivitys ja valitse Pyydä etäpäivitystä.
3. Kytke kone PÄÄLLE.
4. Ohjelmisto ladataan automaattisesti näyttöön. Valitse Asenna, kun asennuspyyntö tulee näyttöön.
5. Näyttö käynnistyy uudelleen.
6. Onnistuneen asennuksen jälkeen näytössä näkyy Ohjelmointi valmis.

***Ohjelmointi langattoman suoratoiston kautta***

*HUOMAA: Langattoman verkon kautta tapahtuvaa ohjelmointia varten koneen on oltava lähellä tietokonetta.*

Ohjelmointi langattoman suoratoiston kautta on saatavilla Service Centerissä tai John Deere Operations Centerissä.

1. Kytke koneen virta päälle ja pidä se päällä koko ohjelmistopäivityksen ajan.
2. Valitse koneen näytöstä Valikko.
3. Valitse Järjestelmä-välilehti.
4. Valitse Wireless Settings.
5. Aktivoi Mobiili koneeseen -toiminto vaihtopainikkeella.
6. Kirjaudu tietokoneella Service Centeriin tai John Deere Operations Centeriin ja tarkasta, onko odottavia ohjelmistopäivityksiä.
7. Lataa ohjelmistopäivitys tietokoneelle.
8. Kun päivitykset on ladattu, yhdistä tietokone koneen JDLink-modeemin langattomaan verkkoon.
9. Valitse ohjelmistopäivityssivulta Aloita asennus.
10. Kun näyttöön tulee kehote Yhdistä koneen MTG:n Wi-Fi-verkkoon, lue näytöllä näkyvät ohjeet ja valitse Yhdistä.
11. Valitse Service Center -järjestelmän Ohjelmistopäivitykset-sivulla kohta Valitse tiedostot ja valitse ladattu päivityspaketti. Valitse Open.
12. Siirrä ladattu ohjelmisto näyttöön valitsemalla Aloita lataus.
13. Kun ohjelmisto on siirretty, valitse Aloita ohjelmointi.
14. Asennukset ja päivitykset -ikkuna avautuu koneen näytössä ja ilmoittaa asennuksen tilan.
15. Kun ohjelmointi on suoritettu onnistuneesti, valitse Service Center -järjestelmän Ohjelmistopäivitykset-sivulla Lataa palautustiedosto.
16. Valitse Lisää palautustiedosto ja lisää ladattu tiedosto viimeistelläksesi ohjelmistopäivityksen.

***Etäohjelmointi langattoman verkon kautta***

1. Kytke koneen virta päälle ja pidä se päällä koko ohjelmistopäivityksen ajan.

*HUOMAA: Varmista, että vahva JDLink-yhteys on muodostettu, ennen kuin jatkat etäohjelmointia.*

*HUOMAA: Equipment Mobile tukee myös etäohjelmointia.*

2. Kirjaudu tietokoneella Service Centeriin tai John Deere Operations Centeriin ja syötä koneen valmistenumero koneen hakupalkkiin.
3. Valitse haluamasi kone Koneen haku -alasvetovalikosta.
4. Tarkasta Ohjelmiston ohjelmointi -kohdasta, onko uusia ohjelmistopäivityksiä saatavilla.
5. Kun valitset asennuksen, ohjelmisto latautuu ja asennetaan näyttöön.
6. Valitse koneen näytössä ISOBUS VT -etäohjelmistopäivitykset -kehotteen Asenna ohjelmisto -kohta.
7. Ohjelmiston latauksen pitäisi alkaa näytössä.

8. Kun ohjelmisto on ladattu, valitse Asenna.
9. Noudata näytön ohjeita ja jatka asennusta valitsemalla Jatka.
10. Ohjelmiston asennuksen pitäisi alkaa näytössä. Kun asennus on valmis, varmista, että näytössä on uusin ohjelmistoversio.

**Vianetsintä**

Jos päivitys epäonnistuu, näyttö pysyy nykyisessä versiossa.

Tallenna virheviesti muistiin, jos ohjelmistopäivitys epäonnistuu. Poista tiedostot USB-asemasta ja lataa sitten ohjelmistopäivitys uudelleen USB-asemaan. Toista ohjelman asennusprosessi.

Jos ohjelmiston päivittäminen epäonnistuu jälleen, ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään.

**USB-aseman tilan optimointi näyttöohjelmiston päivittämiseksi**

Optimoi USB-aseman tila seuraavasti:

1. Kytke USB-asema tietokoneeseen.
2. Valitse Oma tietokone.
3. Valitse paikallinen levy C.
4. Valitse sds.

*HUOMAA: Valitse JDSync-kansioksi App Data\Roaming -kansio.*

5. Valitse DisplayDependencies.
6. Poista kaikki kansion RpmCache sisältö.
7. Alusta USB-asema FAT32-muodolla.
8. Lataa näytön päivitystiedostot Ohjelmistonhallinnan kautta ja siirrä ne USB-asemaan.

ch177nn,1737540664268-22-09FEB26

## Muiden kuin näytön laitteisto- ja ohjelmistoaktivoinnit

Aktivoi muun kuin näytön laitteisto ja ohjelmisto valitsemalla tietopainike ja syöttämällä aktivointikoodi. Yksi koodi voi sisältää useita ominaisuuksia, mutta sillä voidaan tehdä vain yksi toimenpide (aktivointi tai aktivoinnin poisto). Yhden koodin avulla voi esimerkiksi ottaa käyttöön kolme ominaisuutta. Toisaalta kahden ominaisuuden poistamiseen käytöstä tarvitaan erillinen koodi.

**Anna aktivointi-/deaktivointikoodi**

PC28698—UN—25AUG22

*Syötä koodi -painike*

1. Paina painiketta "Syötä koodi".
2. Anna aktivoinnin tai aktivoinnin poiston koodi käyttämällä näppäimistöä. Paina painiketta "OK".
3. Merkitse vahvistuskoodi muistiin ja anna se osoitteeseen StellarSupport.com.

**Verkkoaktivoinnit**

PC28699—UN—25AUG22

*Verkkoaktivoinnit*

Verkkoaktivointi käyttää langatonta yhteyttä nykyisten tilausten tarkasteluun tai tarkistamiseen. Näyttö hakee tilaukset automaattisesti virran kytkennän yhteydessä. Tee tilaus osoitteessa StellarSupport.com.

ct47125,1705261392595-22-14JAN24

## ISOBUS VT

PC28796—UN—29AUG22

*ISOBUS VT*

Tämä John Deere -näyttö tukee AEF:n (Agricultural Industry Electronics Foundation) ja ISO 11783 -standardin mukaisia ISOBUS-yhteensopivia ohjainyksiköitä. Näitä ohjainyksiköitä voidaan tarkastella ja käyttää ISOBUS-virtuaalipäätteen (VT) kautta. Jos kaksoisnäyttö on kytkettynä, toista VT:tä voi tarkastella ja käyttää.

Kun ISOBUS-ohjainyksikkö on kytketty, käyttöliittymän grafiikkatiedostot ladataan ISOBUS-virtuaalipäätteelle. Tämän jälkeen käyttäjä voi ISOBUS-virtuaalipäätteen kautta selata ja käyttää kaikkia ISOBUS-ohjainyksikön käytettävissä olevia toimintoja.

### Siirtyminen kohtaan "ISOBUS VT"

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse sovellus "ISOBUS VT".

### Järjestelmään yhdistetyt ISOBUS-työkoneet ja -ohjainyksiköt

G5-näyttö pystyy lataamaan ja vaihtamaan tietoja samanaikaisesti useiden ISOBUS-ohjainyksiköiden kanssa. Kaikkien järjestelmään yhdistettyjen ISOBUS-ohjainyksiköiden luettelo ilmestyy näyttöön valikkopainikkeen painamisen jälkeen.

Valitse haluamasi ISOBUS-ohjainyksikkö. Ohjainyksikön käyttöliittymän voi hakea tämän jälkeen näyttöön painamalla OK-painiketta.

### Vianetsintä

Jos ISOBUS-ohjainyksikön käyttöliittymä ei näy oikein:

- Tarkastele ISOBUS-ohjainyksikköä tilakeskuksessa ja noudata ilmoitetun tilan mukaisia vianetsintävaiheita. Lisätietoja on Diagnostiikkakeskuksen kohdassa ISOBUS-ohjainyksiköt.

Jos käyttöliittymä ei edelleenkään näy oikein:

1. Valitse asetukset ISOBUS VT -toiminteen yläreunasta.
2. Valitse lisäasetuksista vaihtoehto ISOBUS-virtuaalipäätteen tyhjennys poistaaksesi tallennetut ISOBUS-ohjainyksikön käyttöliittymän tiedostot.

Käyttöliittymä ladataan uudelleen seuraavan ohjainyksikön liittämisen yhteydessä.

### Työsivumoduuli

ISOBUS VT - moduuleita voidaan lisätä työsivulle Näytönvalitsin-toiminteen avulla.

Moduulit ladataan työkoneen ohjainyksiköstä ja ne ovat käytettävissä vain silloin, kun tämä ohjainyksikkö on liitettynä. Saatavilla olevien moduulien tyypit vaihtelevat ohjainyksikön valmistajan mukaan. Tämä näyttö pystyy näyttämään ISOBUS VT:n version 4.

ct47125,1705261509130-22-14JAN24

## StarFire GPS -vastaanotin

PC28798—UN—29AUG22

StarFire GPS -vastaanotin saa globaalin paikannuksen ja differentiaalikorjauksen vaatimat signaalit yhdeltä vastaanottimelta.

*HUOMAA: Integroidun StarFire 7000/7500 -vastaanottimen TCM-yksikkö on tehdaskalibroitu. Jos on suoritettava peltokalibrointi, katso StarFire 7000/7500 -vastaanottimen käyttöohjeen osa Vianetsintä.*

Vastaanottimeen on sisäänrakennettu maastokorjausyksikkö (TCM), joka huomioi koneen liikkeet, kuten kiertymisen ja kaltevuuden sivuttaisrinteissä, epätasaisen maaston ja vaihtelevan maaperän. Moitteeton toiminta edellyttää tarkkaa TCM-kalibrointia.

Katso asetus- ja kalibrointiohjeet StarFire-vastaanottimen käyttöohjeesta.

### Edistynyt TCM-kalibrointi

TCM on kalibroitava, kun vastaanotin ensiasennetaan koneeseen tai siirretään toiseen koneeseen. Edistynyt TCM-kalibrointi luo tilapäisen AutoTrac-ajouran konetta varten, jota käyttämällä koneella voidaan ajaa vastaanottimen TCM-kalibroinnin ajan. Kehittynyt TCM-kalibrointi voi tehdä usean vastaanottimen TCM-kalibroinnin samanaikaisesti ja se on vanhaa kalibrointia tarkempi eikä koneen tarvitse olla tasaisella.

Kehittyneen TCM-kalibroinnin ohjeet ovat näyttötuessa.

#### *Vaatimukset*

- Vastaanottimen malli on StarFire 6000 tai uudempi.
- Vastaanottimen ohjelmistoversio 4.40N (ohjelmistopaketti 20-2) tai uudempi.
- Näyttö on G5 CommandCenter tai universaali G5.
- Näytöllä on oltava voimassa oleva AutoTrac-lisenssi.

### Siirry kohtaan StarFire GPS -vastaanotin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse StarFire-toiminne.

ch177nn,1726041999920-22-11SEP24

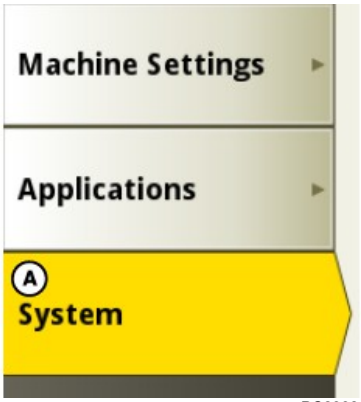
## StarFire-ohjelmiston etäpäivitykset

1. Valitse Valikko.

PC28688—UN—25AUG22

*Valikko*

2. Valitse Järjestelmä-välilehti (A).




PC28821—UN—21SEP22

*Järjestelmä-välilehti*

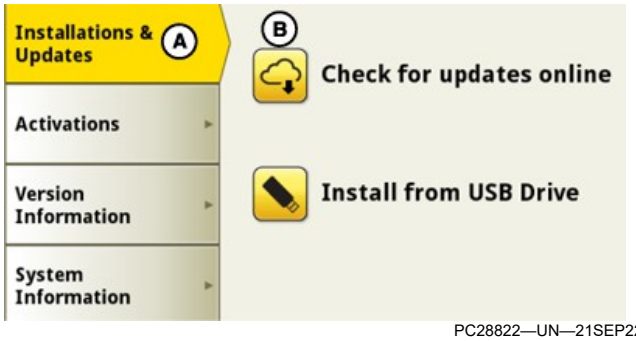
**A—Järjestelmä-välilehti**

3. Valitse Ohjelmistonhallinta.

PC28693—UN—25AUG22

*Ohjelmistonhallinta*

4. Valitse Asennukset ja päivitykset -välilehdeltä (A) Tarkasta päivitykset verkosta (B).




PC28822—UN—21SEP22

*Tarkasta päivitykset verkosta -painike*

**A—Asennukset ja päivitykset -välilehti**
**B—Tarkista päivitykset verkossa -painike**

5. Valitse Näytä muiden laitteiden päivitykset (A), ja paina sitten Seuraava (B).

PC28823—UN—08MAY23

*Näytä muiden laitteiden päivitykset -painike*

**A—Näytä muiden laitteiden päivitykset -painike**
**B—Seuraava-painike**

6. Valitse ladattava ohjelmisto ja paina Asenna.

PC28824—UN—08MAY23

*Asenna-toiminnevalitsin*

ct47125,1705261680407-22-14JAN24

# Toiminta—Ajolinjan AutoTrac-ohjaus

## AutoTrac

PC28717—UN—25AUG22

*Ajolinjan ohjaus*

AutoTrac on avustettu ohjausjärjestelmä, jonka avulla kuljettaja voi poistaa kätensä ohjauspyörältä, kun kone kulkee pellolle luotua ajouraa pitkin. Kuljettajan on edelleen käännettävä kone ympäri viimeisillä riveillä. Aktivointipainiketta painamalla AutoTrac ottaa ohjauksen taas haltuunsa ja ohjaa konetta viereistä reittiä pitkin.

### Yleistä

**TÄRKEÄÄ: AutoTrac-järjestelmä nojautuu Yhdysvaltain valtionhallinnon ylläpitämään GPS-järjestelmään (Global Positioning System), jonka tarkkuus ja ylläpito on täysin liittovaltion vastuulla. Järjestelmään voidaan tehdä muutoksia, jotka vaikuttavat kaikkien GPS-laitteiden tarkkuuteen ja suorituskykyyn.**

Kuljettaja on aina vastuussa koneesta, ja hänen täytyy tehdä käännös jokaisen reitin päätteeksi. Järjestelmä ei käännä konetta automaattisesti reitin päässä.

AutoTrac-perusjärjestelmä on tarkoitettu käytettäväksi mekaanisten merkkien lisäapuna. Kuljettajan on arvioitava järjestelmän yleinen tarkkuus voidakseen määrittää, missä peltotöissä avustettua ohjausta voidaan käyttää. Tämä arviointi on tarpeen, koska erilaisiin peltotöihin vaadittava tarkkuus voi vaihdella maataloustyön mukaan. AutoTrac käyttää GPS-järjestelmän lisäksi StarFire-differentiaalikorjausverkkoa. Aikaa myöten voi tapahtua pieniä sijainnin liukumia.

*HUOMAA: Kauden aikana toistettavuus ja saman korjaussignaalin käyttö on erittäin tärkeää, kun AutoTrac-ohjausta käytetään useisiin töihin kauden aikana. Tämä sisältää AutoTrac-ajolinjojen luomisen istutuksen aikana ja samojen linjojen käyttämisen myöhemmissä tehtävissä, kuten sivukastelulannoitteessa, ruiskutuksen jälkeen ja sadonkorjuussa. Saman korjaussignaalin säilyttäminen varmistaa kohdistustarkkuuden kaikissa toiminnoissa minimoiden limittäisyyden ja ohitukset ja maksimoiden tehokkuuden.*

### Reichhardt GREEN FIT

GREEN FIT -toiminnolla voidaan käyttää AutoTrac-järjestelmää alhaisella nopeudella. Ennen kuin alhaisen nopeuden voi ottaa käyttöön, konetta täytyy ajaa yli 100 m (330 ft) yli 0,5 km/h:n (0,3 mph) nopeudella, ja AutoTrac-järjestelmän on oltava pois käytöstä.

GREEN FIT on nyt yhteensopiva AutoTrac-järjestelmän lisäksi seuraavien ominaisuuksien kanssa:

1. AutoPath
2. ATIG (passiivinen)
3. ATIG (aktiivinen)
4. Machine Sync -johtaja
5. Sadonkorjuun dokumentointi

*HUOMAA: Jos koneessa on GREEN Fit -ohjausjärjestelmä, lisätietoja on Reichhardt GREEN Fit -koneen käyttöohjeessa.*

### Ajolinjan AutoTrac-ohjauksen yleiskatsaus

PC665155—UN—19MAY25

*Ajolinjan AutoTrac-ohjauksen etusivu*

**A—AutoTrac**
**B—Ohjaus**
**C—Seuraava kappale**
**D—Valopalkki**
**E—Kartan hallintalaitteet**
**F—Ajolinjan ohjaus**
**G—Ajolinjan vaihto**

**AutoTrac (A)—**Sisältää ajolinjan AutoTrac-ohjauksen päälle / pois päältä -vaihtopainikkeen ja näyttää nykyisen AutoTrac-vaiheen. AutoTrac-vaiheen valitseminen avaa AutoTrac-diagnostiikan sivun.

**Steering (B)—**Näyttää ohjausherkkyyden ylimpänä numerona ja hakuherkkyyden alimpana numerona. Ohjauksen valitseminen avaa Ohjauksen optimointi -sivun.

**Next Track (C)—**Tunnistaa seuraavan ajolinjan, jonka AutoTrac on määritetty hakemaan ja joka sisältää vaihdon. Vaihda seuraava ajolinja seuraavaan saatavilla olevaan ajolinjaan ajolinjaluettelossa valitsemalla Vaihda. Ajolinjan valinta avaa Ajolinjaluettelo-sivun.

**Lightbar (D)—**Ilmoittaa, kuinka paljon kone on pois ajolinjalta vasemmalla tai oikealla puolella.

**Map Controls (E)—**Sisältää näkymän valinnan, panoroinnin, suunnan, loitonnuksen ja lähennyksen.

**Guidance (F)—**Näyttää nykyisen ajolinjan ja ajolinjojen etäisyyden. Määritä ajolinja -kohdan valinta avaa Ajolinjaluettelo-sivun. Ajolinjojen etäisyyden valinta avaa Ajolinjojen etäisyys -sivun.

**Shift Track (G)—**Säätää asetetun ajolinjan sijaintia koneesta vasemmalle, keskelle tai oikealle. Siirtovälin valinta avaa Siirtoväli-sivun.

ZIDXK1X,1749535965479-22-18SEP25

## Opastusjärjestelmien turvallinen käyttö

Opastusjärjestelmiä ei saa käyttää maantiellä. Opastusjärjestelmät on aina kytkettävä pois käytöstä ennen maantielle siirtymistä. Opastusjärjestelmää ei saa käynnistää (kytkeä) maantiekuljetuksessa.

Ajolinjan ohjausjärjestelmät on suunniteltu auttamaan kuljettajaa käyttämään konetta tehokkaammin. Kuljettaja on aina vastuussa koneen reitistä ja turvallisesta käytöstä. Ajolinjan ohjausjärjestelmät eivät havaitse esteitä automaattisesti eivätkä myöskään estä esteisiin tai muihin koneisiin tai ajoneuvoihin törmäämistä.

Ajolinjan ohjausjärjestelmät tarkoittavat kaikkia toiminteita, jotka automatisoivat koneen ohjausta. Niitä ovat esimerkiksi AutoTrac, iTEC, AutoTrac-kääntöautomatiikka, AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen), AutoTrac Universal, AutoTrac Controller, AutoTrac RowSense ja Machine Sync.

Käyttäjän ja sivullisten vahingoittumisen välttäminen:

- Älä koskaan nouse liikkuvaan koneeseen tai poistu siitä.
- Tarkista, että koneen, työkoneen ja ajolinjan ohjausjärjestelmän asetukset on määritetty oikein.
  - Jos käytössä on iTEC, AutoTrac-kääntöautomatiikka tai AutoTrac- työkoneohjaus (passiivinen), varmista, että rajat on määritetty tarkasti.
  - Jos konesynkronointi on käytössä, varmista, että seuraajan aloituspiste on kalibroitu niin, että koneiden väliin jää riittävästi tilaa.
- Pysy valppaana ja seuraa ympäristön tapahtumia.
- Ohjaa tarvittaessa itse maastoesteiden, sivullisten, laitteiden tai muiden esteiden välttämiseksi.
- Lopeta käyttö, jos huono näkyvyys haittaa koneen käyttöä tai estää sinua havaitsemasta ihmisiä tai esteitä koneen kulkureitillä.
- Ota koneen nopeutta päätettäessä huomioon pellon olosuhteet, näkyvyys ja koneen kokoonpano.

ch177nn,1660716404585-22-23MAY24

## Ajolinjan AutoTrac-ohjauksen menetelmät

AutoTrac tarjoaa useita erilaisia ajolinjan ohjausmenetelmiä vastaamaan eri peltotyyppien ja käyttösovellusten tarpeisiin. Avaa Ajolinjaluettelo valitsemalla AutoTrac-etusivulta kohta Määritä ajolinja, ja siirry sitten Valitse ajolinjan ohjausmenetelmä -sivulle valitsemalla Uusi ajolinja.

Lisätietoja kunkin ajolinjan ohjaustyypin luomisesta on näyttötuessa.

Saatavilla ovat seuraavat ajolinjan ohjausmenetelmät:

- Suoran ajolinjan menetelmät
  - A + B -menetelmä
  - A + suunta -menetelmä
  - Autom. B -menetelmä
  - Leveys-/pituusaste-menetelmä
  - Leveys-/pituusaste + suunta -menetelmä
  - Aloitus: A + B
  - Aloitus: A + suunta
  - Aloitus: Leveys-/pituusaste + suunta
- Kaarevan ajolinjan menetelmät
  - Mukautuva kaari
  - AB-kaari
- Ympyräreitin menetelmät
  - Ajoympyrä
  - Leveys-/pituusaste-ympyrä
- Ohjatun ajolinjan menetelmä
  - Esiohjatut ajolinjat

**Suoran ajolinjan menetelmät**

PC28721—UN—25AUG22

*Suora ajoura*

Suora ajoura -tila auttaa käyttäjää ajamaan suoria rinnakkaisia ajolinjoja käyttämällä apunaan näyttöä ja äänimerkkejä, jotka ilmoittavat käyttäjälle, jos kone joutuu ulos ajouralta.

Suora ajoura -toiminnossa on erilaisia ajouran 0 määritystapoja, joilla kuljettaja voi luoda ensimmäisen suoran ajouran peltoa varten. Kun ajoura 0 (viitereitti) on määritetty, kaikki pellon ajolinjat luodaan sen perusteella. Jokainen ajolinja on identtinen alkuperäisen

ajetun ajolinjan kanssa, jotta ohjausvirheet eivät toistu samanlaisina koko pellolla. Luotuja ajolinjoja voidaan hyödyntää Parallel Tracking- ja AutoTrac-järjestelmissä.

Ajouran 0 määrittämistavat:

- A + B – Määritä ajoura 0 ajamalla se koneella.
- A + Autom. B – Määritä ajoura 0 ajamalla se koneella.
- A + Suunta – Määritä ajolinja 0 ajamalla koneella pisteeseen A ja syöttämällä ennalta määritetty suunta-arvo.
- Lat/Lon – Määritä ajoura 0 syöttämällä ennalta määritetyt latitudi- ja longitudikoordinaattiarvot A- ja B-pisteille.
- Lat/Lon + Suunta – Määritä ajoura 0 syöttämällä ennalta määritetyt latitudi- ja longitudiarvot A-pisteelle ja syöttämällä ennalta määritetty suunta-arvo.
- Koneen käyttö A + B – Määritä ajoura 0 ajamalla se koneella.
- Koneen käyttö A + Suunta – Määritä ajoura 0 ajamalla koneella pisteeseen A ja syöttämällä ennalta määritetty suunta-arvo.
- Koneen käyttö Lat/Lon + Suunta – Määritä ajoura 0 syöttämällä ennalta määritetyt latitudi- ja longitudiarvot A-pisteelle ja syöttämällä ennalta määritetty suunta-arvo.

*HUOMAA: Ajolinja 0 voidaan määrittää toiminnon (kuten istutuksen) aikana, mutta eräät painikkeet eivät ole käytettävissä, kun ajolinjaa luodaan.*

**Koneen käyttö**

Koneen käyttö on Suora ajoura -toiminto, jolla sijoitetaan peltoteitä viljelykasviajolinjojen välille.

**Suunta**

*HUOMAA: Ajouran suuntaa voidaan muokata vain käytettäessä A + suunta- tai Leveys/pituus + suunta -menetelmällä luotuja suoria ajouria.*

Uusi suuntatieto tallennetaan olemassa olevaan ajouraan aina, kun tätä arvoa muutetaan. Jos tiedot viedään John Deere Operations Centeriin suunnan muutoksen jälkeen, muokattu ajoura korvaa Operations Centeriin aiemmin tallennetun ajouran.

**Ajouran laskentamenetelmä**

Ajouran laskenta käyttää oletusarvoisesti John Deere -menetelmää. Muita ajolinjan ohjauksen laskentamenetelmiä ovat:

- Muu kuin John Deere 1 – Käyttää BeeLine-laskentamenetelmää.
- Muu kuin John Deere 2 – käyttää Trimble-laskentamenetelmää.

*HUOMAA: Ajolinjat voidaan siirtää toiselle käyttäjälle peltotietojen jakamisen kautta tai asetustiedostoilla, jotka on tallennettu USB-muistitikulle tai jotka välitetään langattomalla tiedonsiirrolla.*

Lisätietoja suorien ajourien luomisesta on ohjekeskuksen näyttötuessa.

**Ajolinjan nimi on jo käytössä**

Ajolinjan nimi on jo käytössä luo kopion aktiivisesta ajourasta.

Uuden ajouran kaksoiskappaleen nimi on oletuksena alkuperäisen ajouran nimi ja (1). Muokkaa ajuran nimeä valitsemalla ajouran nimen syöttöruutu. Uusi ajoura voidaan asettaa koneen keskikohtaan tai siirtää vasemmalle tai oikealle.

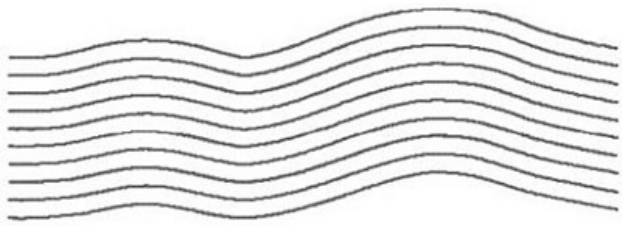
Jos alkuperäinen ajoura luotiin käyttämällä A + Suunta -menetelmää tai Lat/lon + Suunta -menetelmää, uutta ajouran suuntaa voi muokata valitsemalla Suunta-syöttöruudun.

**Kaarevan ajolinjan menetelmät**

**AB-kaaret**

PC28723—UN—25AUG22

*AB-kaaret*



PC9028—UN—16APR06

AB-kaarien avulla kuljettaja voi ajaa pellolla kaarevan linjan, jolla on kaksi päätepistettä (alku ja loppu). Alkuperäisen ajetun reitin perusteella luodaan reitin kanssa rinnakkaisia ajolinjoja molempiin suuntiin. Jokainen ajolinja luodaan ensiksi ajetun alkuperäisen ajolinjan perusteella. Näin varmistetaan, etteivät ohjausvirheet kopioidu kaikkialle pellolle. Ajolinjat eivät ole ensimmäisen ajolinjan tarkkoja toisintoja. Ajolinjan kaari muuttuu ajolinjojen välisten virheiden minimoimiseksi.

*HUOMAA: Lisätietoja järjestelmän säätämisestä optimaalista suorituskykyä varten on kohdassa Kaarevan reitin asetukset.*

Ensimmäisen tallennetun AB-kaaren täytyy olla

vähintään 3 metriä (10 ft.) pitkä, jotta se olisi kelvollinen AB-kaari.

Kun AB-kaari (ajoura 0) on tallennettu, järjestelmä luo 10 lisäajouraa (viisi ajolinjaa ajouran 0 kummallekin puolelle). Kun kone ohittaa viidennen ajouran ajourasta 0 laskettuna, kyseiseen suuntaan luodaan 10 lisäajouraa. Järjestelmä luo lisää ajolinjoja aina, kun kone ohittaa viimeisen näytöllä näkyvän ajolinjan. Koneen on oltava 400 metrin (0.25 mi) sisällä viimeisestä luodusta viivasta, jotta järjestelmä voi jatkaa kaarevien ajolinjojen luomista. Jos kone on ulkorajalla, reitin luominen koneen lähelle ja sen näytössä näkyminen saattaa kestää useita minuutteja. Tänä aikana näytössä näkyy ilmoitus "Lasketaan kaaria".

*HUOMAA: Ohitusajo on käytettävissä AB Curves -tilassa.*

Ajolinjat eivät ole ensimmäisen ajolinjan tarkkoja toisintoja. Ajolinjan kaari muuttuu ajolinjaan tulevien virheiden mukaan. Kunkin ajolinjan myötä ajolinjoihin tulee eri asteista aaltoilua.

*HUOMAA: Tiukka käännös- ja Ajolinjan loppu -viestejä saattaa tulla näkyviin Kaareva AB-reitti -tilassa.*

AB-kaaren ajolinjat muodostetaan 91 metrin (300 ft) pituisilla suorilla jatkoviivoilla, jotka liitetään todellisten tallennettujen reittien perään. Jatkoviivat jatkuvat tallennetun viivan etu- ja takapuolelle koneen kohdistamista tai reitin jatkamista varten.

Kun reitinvaihto valitaan, nykyistä reittiä säädetään ja reitin molemmin puolin luodaan viisi ajolinjaa. Kaarevaa AB-reittiä voidaan käyttää, kun reitit on ensin luotu. Käytön aikana luodaan lisäreittejä. Siirrä kaarevat AB-linjat tai luone uudelleen uudelleen vasemmalla tai oikealla siirtopainikkeella.

Katso näyttötuesta lisätietoa AB-reittien luomisesta.

**Ajolinjan nimi on jo käytössä**

Ajolinjan nimi on jo käytössä luo kopion aktiivisesta ajourasta.

Uuden ajouran kaksoiskappaleen nimi on oletuksena alkuperäisen ajouran nimi ja (1). Muokkaa ajuran nimeä valitsemalla ajouran nimen syöttöruutu. Uusi ajoura voidaan asettaa koneen keskikohtaan tai siirtää vasemmalle tai oikealle.

**Opastus AB-kaarella**

Lähin reitti on korostettu paksummalla valkoisella viivalla.

Reitin numero näkyy reitin tarkkuusilmaisimen alla. Järjestelmä päivittää numeron automaattisesti, kun uutta reittiä lähestytään. Reitin numero ilmaisee ajolinjojen määrän poispäin ja ajosuunnan ajolinjasta 0. Ajolinjan suunta näytetään suhteessa ajolinjaan 0 (pohjoinen, etelä, itä tai länsi). Reitin numero vaihtuu, kun kone on kahden reitin puolivälissä.

Tarkkuusilmaisin näyttää reittivirheen suuruuden. Reittivirhe ilmoittaa koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhe kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virheluku pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

**Mukautuvat kaaret**

PC702238—UN—05FEB26

*Mukautuva kaari -haku*

*HUOMAA: Katso lisätietoja järjestelmän suorituskyvyn optimoinnista. (Katso tämän osan Kaarevan ajouran asetukset.)*

Mukautuva kaareva ajoura -toiminto antaa käyttäjälle mahdollisuuden tallentaa manuaalisesti ajettu kaareva ajoura. Kun ensimmäinen kaareva ajolinja on tallennettu ja kone käännetty ympäri, lisätty ajolinja tulee näkyviin, ja käyttäjä voi käyttää Parallel Tracking -toimintoa tai kytkeä AutoTrac-toiminnon käyttöön.

Kun ensimmäinen ajolinja tallennetaan, jokainen lisäajolinja luodaan ensiksi ajetun alkuperäisen ajolinjan perusteella. Näin varmistetaan, etteivät ohjausvirheet kopioidu kaikkialle pellolle.

Kun mukautuva kaari valitaan, kuvake ilmestyy näytön oikeaan yläkulmaan. Kun valitset tämän kuvakkeen, käyttäjä voi selata käytettävissä olevia käyriä.

*HUOMAA: Ajolinjan ohittaminen -toiminnolla kuljettaja voi ohittaa nykyisen ajouran viereisen ajouran. Ajolinjan ohittaminen ei ole käytettävissä Mukautuvat kaaret -tallennuksen aikana.*

Luodut ajolinjat eivät ole alkuperäisen ajolinjan tarkkoja toisintoja. Ajolinjan kaari muuttuu eri ajolinjojen tarkkuuden varmistamiseksi. Tarpeen mukaan käyttäjä voi muuttaa kaarevaa ajolinjaa missä tahansa pellolla ohjaamalla koneen yksinkertaisesti pois kopioidulta ajolinjalta.

*HUOMAA: Mukautuva kaareva ajoura -tilassa voi näkyä Jyrkkä kaari- ja Reitin loppu -viestejä.*

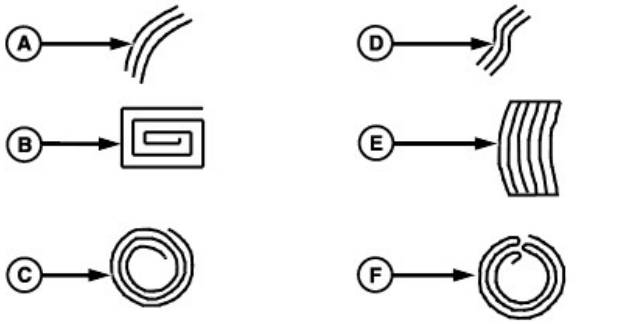
Käyttäjä voi ajaa luoduilla ajourilla joko manuaalisesti käyttämällä Parallel Tracking -toimintoa tai kytkeä AutoTrac-ohjauksen käyttöön, kun ensimmäinen ajolinja on tallennettu ja laskettu reitti tullut näkyviin.

Jos kaarteen tallennusistunto pysäytetään, ajolinja ei heijastu koneen eteen. Käyttäjä voi käyttää AutoTrac-ohjausta vain aiemmista tallennusistunnoista saatavilla oleviin ajolinjoihin. Tallennusistunnon päättäminen tallentaa kaikki istunnon kaarevat segmentit yhtenä ajolinjana.

*HUOMAA: Ajolinjan vaihtoa ei suositella Mukautuva kaari -toimintoa käytettäessä. Mukautuva kaari -tilassa reitinvaihto ei kompensoi GPS-liukumaa.*

Kaarevia lisäsegmenttejä voidaan lisätä olemassa olevaan mukautuvaan kaarevaan ajouraan, kun ajouraa muokataan.

Lisätietoja mukautuvien kaarevien ajourien luomisesta on näytön ohjekeskuksen näyttötuessa.



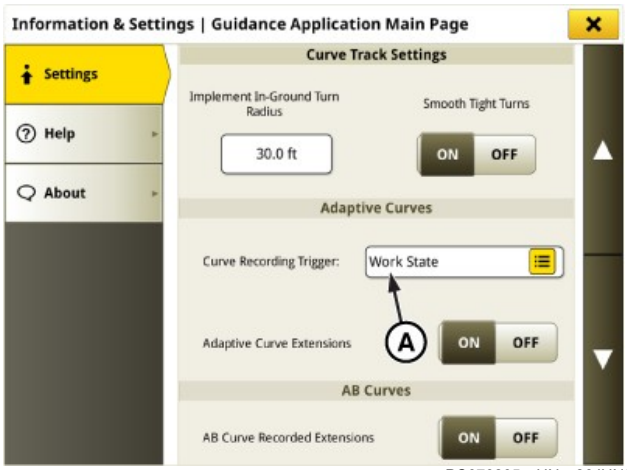

PC9032—UN—17APR06

**A—Tavallinen kaari**
**B—Sisäkkäinen nelikulmio**
**C—Kerä**
**D—Aaltokuvio**
**E—Ratakuvio**
**F—Ympyrä**

Mukautuva kaareva ajoura -tilassa kuljettajaa voidaan auttaa ja opastaa erilaisten peltokuvioiden ajamisessa.

- Tavallinen kaari
- Aaltokuvio
- Sisäkkäinen nelikulmio
- Ratakuvio
- Kerä
- Ympyrä

Olemassa olevaan mukautuvan kaaren ajouraan voidaan lisätä jatkoviivoja. Nämä ovat tilapäisiä jatkoviivoja (90 m), jotka näkyvät linjan lähellä. Niitä ei tarvitse tallentaa.




PC676265—UN—26JUN25

*Mukautuvan kaaren pidennykset*

**Opastus mukautuvilla kaarilla**

**TÄRKEÄÄ: Jos toistuvuus halutaan säilyttää mukautuvan kaarevan reitin tiedoissa, alkuperäiset reitin tiedot ja seuraavat ajokerrat pellon poikki täytyy luoda StarFire RTK -tarkkuutta käyttäen. RTK-tukiaseman täytyy toimia Absoluuttinen perusta -tilassa.**

*HUOMAA: Reittiväli mukautuvan kaaren reittitiedoille on vakio. Jos pellolle palattaessa käytetään eri työkoneen leveyttä, on tallennettava uudet tiedot.*

Lähin reitti on korostettu paksummalla valkoisella viivalla. Tarkkuusilmaisin näyttää reittivirheen suuruuden. Reittivirhe ilmoittaa koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhe kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virheluku pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

Jos kaarta ei tallenneta, ajouria ei ennakoida, ja kuljettaja voi käyttää AutoTrac-järjestelmää vain käytettävissä olevilla ajourilla. Kun tallennus on käynnissä, viivat ennakoidaan edellisen viivan perusteella. Tämän istunnon avulla voidaan tallentaa toinen ajoura manuaalisesti, tai käyttäjä voi valita AutoTracin kaaren tallennuksen laukaisimista ja käyttää AutoTracia ennakoidulla ajouralla.

**Ympyräreitin menetelmät**

PC28726—UN—30AUG22

*Ympyräreitti*

Ympyräreitin avulla kuljettaja voi luoda samankeskisten ympyröiden opastusviivoja. Se on suunniteltu keskipisteellisiä peltoja varten.

Ympyräreitti perustuu keskipisteen pituusasteen ja leveysasteen koordinaatteihin. Samankeskiset opastusviivat luodaan perustuen reittiväleihin enintään 1,6 km:n (1 mi.) päässä keskipisteestä.

Ympyräreitti on suunniteltu keskipisteellisiä toimintoja varten maalla, joka viettää enintään 2 %. Koska ympyräreitti muodostaa ympyrän välit tasaiselle maalle, opastusviivojen välit ja keskipisteen mukaan laskettu reitti eivät vastaa toisiaan, sillä viettävällä maalla reitit ovat kauempana keskipisteestä. Syynä on kuljettava matka, joka on rinteessä eri pituinen kuin tasaisella maalla. Matkan pituus muuttuu viettävyyden suuretessa.

Reitinvaihdon avulla reittien säde siirretään lähemmäs keskipistettä tai kauemmas siitä. Reitinvaihto ei vaikuta keskipisteen sijaintiin. Reitinvaihto mahdollistaa eri levyisten työkoneiden käyttämisen. Samalla voidaan ottaa huomioon pyörivien kastelujärjestelmien erilaiset korkeudet sekä pyörivien kastelujärjestelmien kastelualueiden suureneminen ja pieneneminen. Jos ympyräreittiin lisätään reuna, sitä muutetaan tai se poistetaan, kyseisen reitin olemassa olevat vaihdot poistetaan. Reunallisissa reitinvaihdoissa työkone ei kohdistu reunan kanssa.

PC20395—UN—08DEC14

*Etäisyys keskipisteeseen*

Etäisyys keskipisteeseen ilmoittaa etäisyyden ympyrän keskeltä nykyiseen sijaintiin. Etäisyys näkyy vain 1609 metriin (5280 jalkaa) asti. Ominaisuus täytyy olla otettu käyttöön Ympyräreittiasetuksissa, jotta painike näkyy opastuskartassa. Kun painike näkyy opastuskartassa, näytä tai piilota etäisyys valitsemalla painike.

Ympyräreitti voidaan luoda kahdella eri tavalla:

***Leveys-/pituusaste-ympyrä***

PC28727—UN—25AUG22

*Leveys-/pituusaste-ympyrä*

- Jos keskipisteen pituusasteen ja leveysasteen koordinaatit tunnetaan, luo ympyräreitti antamalla sijainti.

***Ajoympyrä***

PC28726—UN—30AUG22

*Ajoympyrä*

- Keskipisteen pituusasteen ja leveysasteen koordinaatit lasketaan ajoreitin mukaan. Samankeskiset opastusviivat luodaan koordinaateista.
- Ympyrä kannattaa ajaa kokonaan, jotta ympyrän keskipiste voidaan määrittää mahdollisimman tarkasti. Ympyrää pidemmän matkan ajaminen ei paranna laskentatarkkuutta.

Lisätietoja ympyräreittien luomisesta on näyttötuessa.

**Ympyräreitin reuna**

PC17399—UN—08DEC14

*HUOMAA: Ympyräreitin reunaa voi käyttää vain 4. sukupolven näytöissä ja G5-näytöissä. Reunatietoja ei voi käyttää GreenStar 3 -näytöissä.*

Ympyräreitin reuna edustaa pyörivän järjestelmän ulkoreunaa. Se näytetään oranssina viivana opastuskartassa.

Ympyräreitin reunan muodostamisen ansiosta opastusviivat voidaan luoda reunasta alkaen. Muutoin opastusviivat luodaan keskipisteestä alkaen.

*HUOMAA: Reittivälin ja työskentelyleveyden täytyy vastata toisiaan, jotta työkoneen takaosa voidaan kohdistaa reunaa vasten.*

Opastusviivoja luotaessa reunaa käytetään viitepisteenä ympyrän keskipisteen sijasta. Tästä voi olla hyötyä, jos eri reittivälin työkoneita käytetään samalla pellolla. Kun annat uuden reittivälin, opastusviivat säädetään reunasta alkaen automaattisesti. Opastusviivat luodaan reunan perusteella reittivälin ja vaihtojen avulla. Jos reuna poistetaan, opastusviivat luodaan keskipisteestä ulospäin.

**Opastus ympyräreitillä**

Ympyräreittiä käytettäessä reittejä ei tarvitse ajaa tietyssä järjestyksessä. Lähin reitti on korostettu paksummalla valkoisella viivalla.

Reitin numero näkyy reitin tarkkuusilmaisimen alla. Järjestelmä päivittää numeron automaattisesti, kun

uutta reittiä lähestytään. Reitin numero ilmaisee ajolinjojen määrän poispäin ja ajosuunnan ajolinjasta 0. Ajolinjan suunta näytetään suhteessa ajolinjaan 0 (pohjoinen, etelä, itä tai länsi). Reitin numero vaihtuu, kun kone on kahden reitin puolivälissä.

Tarkkuusilmaisin näyttää reittivirheen suuruuden. Reittivirhe ilmoittaa koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhe kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virheluku pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

**Ohjatun ajolinjan menetelmä**

PC28728—UN—25AUG22

*Esiohjattu ajoura*

Esiohjatut ajourat luo opastusreitit ulkorajan mittojen ja koneen reittivälin perusteella.

*HUOMAA: Esiohjattu ajoura ei käytä rinnekompensointia. Jos kone on käytössä kaltevalla pellolla, on suositeltavaa käyttää Mukautuvat kaaret -toimintoa.*

Näyttö luo kolme ohjauslinjaa rajan muodon ja ajourien etäisyyden mukaisesti. Niistä yksi on rajan sisäpuolella ja kaksi ulkopuolella. Muita ohjattuja ajouria luodaan sitä mukaa, kun kone liikkuu pellolla. Kunkin ohjatun ajouran päihin lisätään suorat jatkoviivat, joiden pituus on 15 m (50 ft).

*HUOMAA: Kun reitinvaihto valitaan, kaikki reitit säädetään ja luodaan.*

**Suorat ajourat**

Luo ohjausreitit Suorat ajourat -toiminnolla koko rajojen sisäpuolella olevalle pellolle valitsemalla Tallenna ura -painike. Suorat ajourat käyttää Suora reitti -toiminnon A + B -menetelmää ohjausreittien luomiseen. Osienhallintaa käytettäessä on suositeltavaa tehdä esiohjatut ajourat valmiiksi ennen Tallenna ura -toiminnon käyttämistä.

Luo esiohjatut ajourat -tietoja ei voi viedä toiseen näyttöön. Jos esiohjatun ajouran tietoja tarvitaan toisessa näytössä, sama ajoura voidaan luoda käyttämällä samaa ulkorajaa.

**Esiohjattujen ajourien ohjeistus**

Lähin reitti on korostettu paksummalla valkoisella viivalla.

Reitin numero näkyy reitin tarkkuusilmaisimen alla. Järjestelmä päivittää numeron automaattisesti, kun uutta reittiä lähestytään. Ajolinjan numero ilmaisee linjojen määrän poispäin ja suunnan ajolinjasta 0. Ajolinjan suunta näytetään suhteessa ajolinjaan 0 (pohjoinen, etelä, itä tai länsi). Reitin numero vaihtuu, kun kone on kahden reitin puolivälissä.

Tarkkuusilmaisin näyttää reittivirheen suuruuden. Reittivirhe ilmoittaa koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhe kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virheluku pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

ZIDXK1X,1749537808095-22-12FEB26

## AutoPath

AutoPath käyttää rivi- tai rajatietoja ajolinjojen luomiseen seuraavia pellolla tehtäviä töitä varten. AutoPath vähentää arvailua ja tarvittavia käyttäjän toimia, kun navigoidaan tarkasti pellolla. AutoPath-linjat vähentävät määritysaikaa, väärin arvattuja rivejä ja virheellisistä ajolinjan ohjauksen määrityksistä aiheutuvaa viljelykasvien vahingoittumista.

Ennen AutoPath-ajolinjojen käyttöä tuo AutoPath-linjatiedot John Deere Operations Centeristä. AutoPath-linjatiedot sisältyvät määritystiedostoon. Jos lähdetietoja ei ole saatavilla, AutoPath-ajolinjat voidaan luoda käyttämällä rajaa. Lisätietoja on näyttötuen AutoPath-järjestelmän muokkausta koskevissa tiedoissa.

**Konekohtaiset vaatimukset:**

AutoPath on yhteensopiva seuraavien AutoTrac-järjestelmällä varustettujen John Deere- tai Reichhardt Green Fit -koneiden kanssa:

*HUOMAA: Paras suorituskyky saadaan käyttämällä RowSense-toimintoa AutoPath-toiminnon kanssa.*

- Traktori
- Ruiskutuslaite
- Ajosilppuri
- Karhotin

*HUOMAA: AutoPath-dokumentaatio ei ole käytettävissä, kun ISOBUS-dokumentaatiotila on otettu käyttöön työasetuksissa.*

**AutoPath (rivit)**

AutoPath (rivit) luo ajolinjat kyseiselle pellolle myöhempää käyttöä varten tallennettujen lähdetoimenpiteen tietojen, koneen siirtymien ja ajolinjojen etäisyyden perusteella. AutoPath (rivit) vähentää arvailua ja käyttäjältä vaadittavia toimia, kun navigoidaan tarkasti laihojen läpi. AutoPath-linjat vähentävät määritysaikaa, väärin arvattuja rivejä ja virheellisistä ajolinjan ohjauksen määrityksistä aiheutuvaa viljelykasvien vahingoittumista.

**Lähdetoimenpiteen edellytykset AutoPathille (rivit):**

*HUOMAA: AutoPath-ohjauslinjojen tarkkuus riippuu alkuperäisen käytön tietojen tarkkuudesta. Lähdetoimenpiteen tallennuksen aikana suositellaan Active Implement Guidance -ohjauksen tai AutoTrac-työkoneohjauksen käyttöä.*

Lähdetoimenpiteellä tarkoitetaan töitä, joiden perusteella AutoPath-linjat luodaan. Yhteensopivat lähdetoimenpiteet ovat maanmuokkaus, istutus ja levitys.

*HUOMAA: Lähdetoimenpide on tallennettava työkoneen vastaanottimella.*

Mikäli lähdetoimenpiteessä ei ole rivitietoja, tulevia pellolla tehtäviä töitä (kuten kylvöä, tuotteiden levitystä tai sadonkorjuuta) varten on määritettävä rivit, jotta AutoPath osaa luoda ohjauslinjat oikein.

John Deere Operations Centeriin lähetettävät lähdetoimenpiteen tiedot on tallennettava käyttäen seuraavia:

- StarFire-vastaanottimet vähintään SF3-signaalitasolla sekä koneessa että työkoneessa.

*HUOMAA: Vähintään SF-RTK-signaalia käyttävät StarFire-vastaanottimet tarvitaan tukemaan sokeriruo'on istutusta ja sadonkorjuuta usean kauden toistettavuutta varten.*

*HUOMAA: Varmista, että TCM (maastokorjausyksikkö) on kalibroitu kaikissa vastaanottimissa (koneessa ja työkoneessa).*

*HUOMAA: Tiedot voidaan tallentaa jaettua signaalia käyttämällä.*

- G5- tai G5$^{Plus}$ Universal -näyttö.

**Yhteensopivat työkoneet AutoPathille (rivit):**

- John Deere -kylvökone SeedStar 2 -ohjainyksiköllä tai uudemmalla
- Muut kuin John Deeren ISOBUS-kylvökoneet
  - Työleveys on määritettävä riveinä.
  - Jos rivin leveys on yli 254 cm (100 in), seuraaviin toimintoihin on määritettävä rivit.
- Virtuaalikylvökone (ohjainyksikötön työkone)
  - Työleveys on määritettävä riveinä.
- John Deeren ohjainyksilöllinen maanmuokkaustyökone
  - Seuraaviin toimintoihin on määritettävä rivit.
- Virtuaalinen maanmuokkaustyökone (ohjainyksikötön)
  - Työleveys suositellaan määritettäväksi riveinä.
  - Jos työleveyttä ei määritetä riveinä tai rivileveys on suurempi kuin 254 cm (100 in), seuraaviin toimintoihin on määritettävä rivit.

**AutoPath (rivit) -käyttövaatimukset**

- John Deere Operations Centeristä saatava asetustiedosto sisältää AutoPath-tiedot.
- G5 Universal -näytössä on oltava voimassa oleva AutoPath-lisenssi.
- Koneessa on oltava StarFire-vastaanotin, joka käyttää vähintään SF3-tason signaalia.

*HUOMAA: Käytä parhaan suorituskyvyn varmistamiseksi samaa signaalitasoa kuin lähdetoimenpiteen tietoja tallennettaessa.*

- Koneessa on John Deere- tai Reichhardt Green Fit AutoTrac -järjestelmät.
- Satotyypin on oltava riviviljelykasvi, ja on suositeltavaa käyttää uusimpia lähdetietoja parhaiden tulosten saavuttamiseksi.

**AutoPathin luonti (rivit):**

*HUOMAA: AutoPath-tiedostoja ei voi viedä näytöstä.*

*HUOMAA: Näyttöön tuotuja AutoPath-tiedostoja voidaan muokata, mutta muutoksia ei synkronoida John Deere Operations Centeriin.*

Kun kone siirretään pellolle, johon on määritetty lähdetoimenpiteen tiedosto, pienimmälle ohjauslinjamäärälle optimoidut AutoPath-linjat luodaan automaattisesti. Nykyistä AutoPath-ajolinjaa voidaan tämän jälkeen muokata Valitse ajolinja -sivulta. Valitse ajolinjojen luomiseen käytettävä menetelmä valitsemalla Menetelmä-painike. AutoPath (rivit) sisältää seuraavat ajolinjan luontivaihtoehdot:

- Valitsemalla Optimoi vähimmille ajolinjoille -vaihtoehdon voit kattaa koko pellon mahdollisimman vähillä ajolinjoilla.

*HUOMAA: Jos käynnissä olevan toimenpiteen työleveys on kapeampi kuin lähdetoimenpiteen työleveys, Noudata lähteen operaation ajolinjoja -vaihtoehto näkyy automaattisesti harmaana.*

- Valitsemalla Noudata lähteen operaation ajolinjoja -vaihtoehdon voit käyttää vain uusia ajolinjoja, jotka ovat lähteen operaation ajolinjojen mukaisia. Lähdetoimenpiteen ajokertojen noudattaminen vähentää tiivistymistä, mutta saattaa aiheuttaa peiton limittäisyyttä.

PC613046—UN—20FEB24

*Oletusmenetelmä-valintaruutu*

Oletusasetus on Optimoi vähimmille ajokerroille. Jos haluat muuttaa oletusarvoksi Noudata lähdetoimenpiteen ajolinjoja, valitse radiopainike ja valitse sitten Oletusarvo tähän menetelmään -valintaruutu. Tämä vaihe varmistaa, että luontimenetelmä pysyy samana peltojen välillä.

AutoPath (rivit) -linjat jatkuvat oletusarvoisesti 20 m (66 ft) rivin lopun ohi. Linjajatkeita voidaan muuttaa lisäasetuksissa. AutoPath (rivit) voi yhdistää linjat jopa 50 m:n (164 ft) välin poikki, esimerkiksi vesiväylän poikki.

*HUOMAA: Jatkoviivat poistetaan oletusarvoisesti käytöstä, jos tunnistettu leikkuupöytä on sokeriruokokone.*

*HUOMAA: Lisätietoja lisäasetuksista on näyttötuessa.*

**AutoPath (rajat)**

*HUOMAA: AutoPath-tiedostoja ei voi viedä näytöstä.*

AutoPath (rajat) käyttää pellon rajatietoja ajolinjojen luomiseen. AutoPath (rajat) vaatii tarkat pellon rajatiedot ajolinjojen luomista varten. Tämä menetelmä sopii koneelle, jolla ajetaan muilla kuin viljelykasviriveillä ja jolla istutetaan uusia riviviljelykasveja.

**AutoPathin luominen (rajat):**

Kun koneella ajetaan pellolle, johon ei ole määritetty lähdetoimenpiteen tiedostoa mutta jolla on määritetty raja, AutoPath (rajat) luo ajolinjat seuraavien ehtojen perusteella:

- Kun ajolinjan offboard-ohjaussuunnitelma rajasta on jaettu, AutoPath (rajat) luo tiedot suoraan.
- Jos offboard-suunnitelmaa ei ole jaettu, mutta nykyiselle pellolle on määritetty raja, kuljettaja voi valita pellolle olemassa olevan rajasuunnitelman tai luoda uuden rajasuunnitelman käyttämällä tietovalikkoa.
- Jos kokonaisia pellon rajatietoja ei ole, käyttäjä voi siirtyä oikotien kautta Pellot ja rajat -sovellukseen ja viimeistellä rajatietojen määrityksen. AutoPath (rajat) -toimintoa ei voi suorittaa loppuun, ennen kuin raja on valmis.

*HUOMAA: Jos lähdetoimenpiteen tiedosto on olemassa, AutoPath (rivit) luo ajolinjat lähdetoimenpiteen tiedoista.*

Jos Kohdista rajaan -toiminnon ensimmäinen kehote ohitettiin, AutoPath (rajat) voidaan luoda milloin tahansa valitsemalla AutoPath-linja Määritä ajoura -toiminnolla ja valitsemalla sitten olemassa oleva rajasuunnitelma tai luomalla uusi muokattaessa AutoPath-linjaa.

AutoPath (rajat) sisältää seuraavat ajouran luontimenetelmät:

- Luo ajoinjat haluttuun kulmaan valitsemalla Suunnan kulma.
- Valitse Kohdista rajaan luodaksesi ajolinjat, jotka ovat samansuuntaisia rajan reunan kanssa.
- Valitse Olemassa olevasta ajolinjasta luodaksesi suoria linjoja, jotka ovat samansuuntaisia olemassa olevan ajolinjan kanssa.

Kohdista rajaan -toiminnon avulla käyttäjä voi luoda helposti suorien ajolinjojen sarjan, joka kohdistetaan pellon rajan määritetyn osan kanssa. Näyttö valitsee oletusarvoisesti rajan pisimmän suoran reunan, mutta mikä tahansa reuna voidaan valita.

AutoPath (rajat) -linjat jatkuvat oletusarvoisesti 20 m (66 ft) rivin lopun ohi.

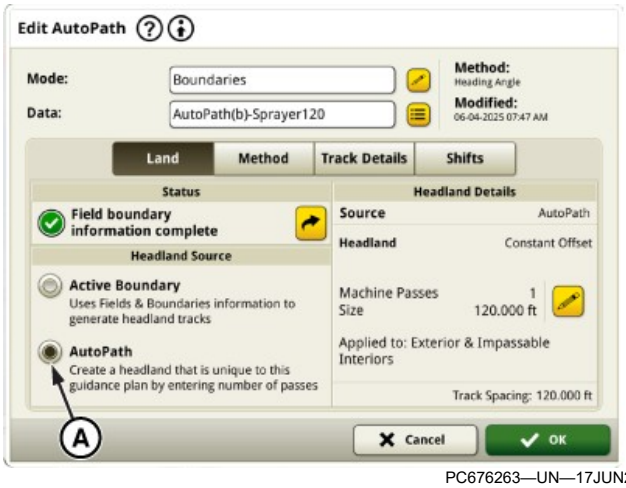
*HUOMAA: Lisätietoja lisäasetuksista on näyttötuessa.*

**Päisteiden luonti:**

Kun päiste määritetään kohdassa AutoPath – raja, Pellot ja rajat -sovelluksen tulisi ilmoittaa päisteen määrityksestä toisessa kohdassa ja ohjata käyttäjät AP:n päisteen määritykseen.

Luo päiste seuraavasti:

1. Siirry AutoPathin muokkaukseen.
2. Valitse AutoPath-päisteen lähde.



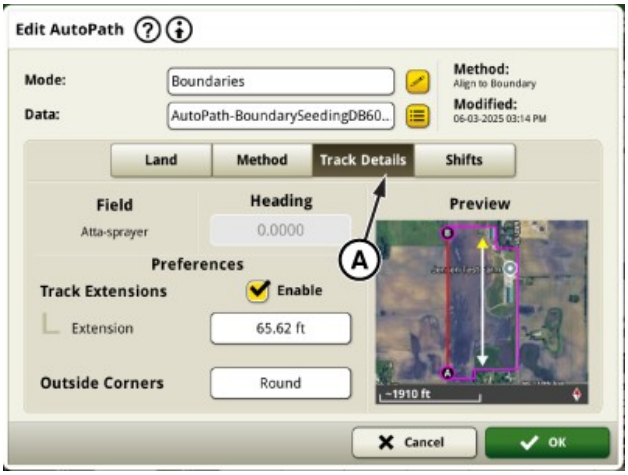

PC676263—UN—17JUN25

*Päisteen lähde*

**A—AutoPath**

3. Määritä ajolinjojen määrä valitsemalla Koneen ajolinjat.
4. Viimeistele toimenpide valitsemalla OK.

**Ajolinjan tiedot:**




PC676267—UN—24JUN25

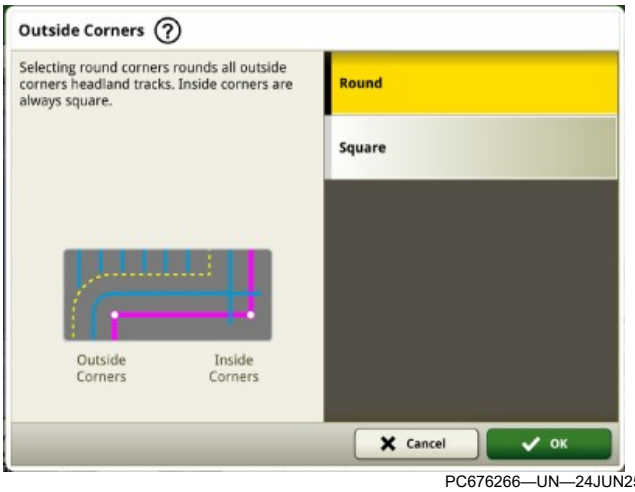
*Ajouran tiedot -sivu*

**A—Ajouran tiedot -välilehti**

Ajolinjan tiedot -välilehti näyttää valitun ajolinjan pellon, suunnan ja rajan sekä päisteen tiedot.

*HUOMAA: Raja- ja päistetietoja ei tarvita, kun AutoPath luodaan riveistä.*

Ulkopuolisen kulman tyyppi -asetuksen avulla voidaan valita suorakulmainen tai pyöreä ulkopuolinen kulma.




PC676266—UN—24JUN25

*Ulkopuoliset kulmat*

Esikatselu-ikkunassa näkyy luotavan AutoPathin esikatselu. Ajolinjan suuntaa voidaan muokata valitsemalla tallennusruutu ja säätämällä se vaadittuihin arvoihin.

AutoPath-luontitapaa voidaan muuttaa Ajolinjan tiedot -välilehdessä valitsemalla muokkauspainikkeen menetelmän nimen vierestä.

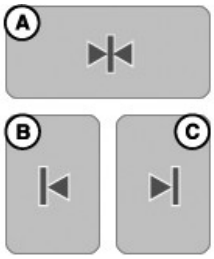
*HUOMAA: Lisätietoja on näyttötuessa.*

Ajolinjan näkyvyys -asetuksilla voidaan valita, mitkä ajolinjat näkyvät karttanäkymässä. Karttanäkymää voidaan vaihtaa kaikkien ajolinjojen, pellon ajolinjojen ja päisteen ajolinjojen välillä. Oletusnäkymä on Näytä kaikki ajolinjat.

*HUOMAA: Ajolinjan näkyvyyden asetukset eivät ole saatavilla, kun käytetään AutoPath (rivit) -toimintoa.*

ZIDXK1X,1751352575676-22-29SEP25

## Ajolinjan vaihto




PC16665—UN—18MAR13

**A—Ajolinjan vaihto, keskitys**
**B—Vaihda reitin vasenta**
**C—Vaihda reitin oikeata**

Ajolinjan vaihdolla määritettyä reittiä siirretään koneesta vasemmalle tai oikealle tai se keskitetään. Ajolinjan vaihdolla kompensoidaan GPS-liukumaa.

*HUOMAA: Liukuma kuuluu olennaisesti kaikkiin differentiaalikorjattuihin GPS-paikannusjärjestelmiin.*

*Kun SF1-, SF2- tai SF3-differentiaalikorjausta (tai RTK-pikakysely- eli RTK-pikamittaustilaa) käytetään, ajolinja voi liukua vähittäin tai virran katkaisemisen yhteydessä. Ajolinjan vaihdolla voidaan kompensoida GPS-liukumaa.*

Ajolinjan vaihto siirtää reittiä 0 ja kaikkia siihen liittyviä ohjausviivoja. Ohjausviivoja siirretään oikealle tai vasemmalle ennaltamäärätyn välimatkan päähän. Kuljettaja voi myös keskittää ohjausviivan koneeseen.

Voit keskittää viivan koneen nykyiseen sijaintiin valitsemalla Ajolinjan vaihdon keskitys (A). Voit siirtää viivan vasemmalle valitsemalla vasemmanpuoleisen ajolinjanvaihtopainikkeen (B). Voit siirtää viivan oikealle valitsemalla oikeanpuoleisen ajolinjanvaihtopainikkeen (C).

*HUOMAA: Pääajolinjanvaihto on oletusarvoisesti KÄYTÖSSÄ.*

*Ajolinjan vaihto on pois käytöstä, kun mukautuvien kaarien tallennus on aktiivinen.*

Kun AutoTrac on aktiivinen, sallittu enimmäisvaihtoväli on 30 cm (12 in). Kun AutoTrac ei ole aktiivinen, käyttäjä voi tehdä korkeintaan 914 cm:n (360 in) vaihdon.

Ajolinjan vaihtoa ei suositella mukautuvia kaaria käytettäessä. Vaihto perustuu reitin nykyiseen suuntaan, ei koko reitin geometriaan. Ajolinjan vaihto

voi siirtää joitakin reitin osia lähemmäs tai kauemmas halutusta siirtymästä.

*HUOMAA: Keskimmäisen ajolinjan vaihto ei ole käytettävissä, kun Row Sense on käytössä AB-kaarille ja reittirajoille.*

Ajolinjan vaihto on saatavilla AB-kaaria käytettäessä. (Katso kohta AB-kaarien siirtäminen.)

Siirtymien yhteismäärät näkyvät vain suorien reittien tai ympyräreittien opastusreittien muokkauksen yhteydessä. Tyhjennä siirrot -toimintoa voi käyttää kaikille reiteille.

### *Jaetut ajolinjan vaihdot*

Ohjauslinjan ajolinjan vaihdoksen jakaminen:

1. Vaihda aktiivista ohjauslinjaa.
2. Avaa ajouraluettelo.
3. Jaa aktiivinen ajolinja vaihdoksineen työryhmän kanssa valitsemalla Jaa-painike.

Ohjauslinjan reittivaihdoksen vastaanottaminen:

*HUOMAA: Jos toinen käyttäjä vaihtoi aktiivista ohjauslinjan reittiä, vaihdosilmoitus näkyy vasta, kun aktiivinen reitti valitaan uudelleen.*

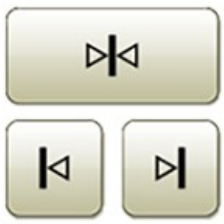
1. Valitse eri ohjauslinjan reitti.
2. Valitse aiempi ohjauslinjan reitti uudelleen.

### *Yhden linjan vaihto*

*HUOMAA: Yhden linjan vaihto on saatavilla vain suorille ajourille ja AB-kaarille.*

*AutoTrac pysyy aktiivisena, jos yhden linjan vaihtoa käytetään.*

*HUOMAA: Yhden linjan vaihtoa voidaan käyttää vain ajouran vaihtamiseen enintään 30 % ajolinjojen etäisyydestä suorille ajolinjoille ja 40 % AB-kaarille.*



PC28718—UN—25AUG22

*Yhden linjan vaihdon painikkeet*

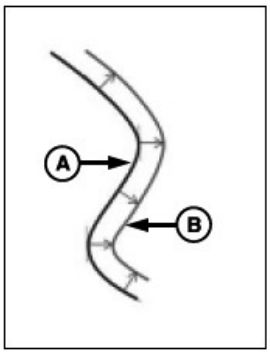
**A—Ajolinjan vaihto, keskitys**
**B—Vaihda reitin vasenta**
**C—Vaihda reitin oikeata**

Yhden linjan vaihto säätää yhden ajolinjan paikkaa vasemmalle tai oikealle ilman, että se vaikuttaisi sitä ympäröivien ajourien sijaintiin tai muotoon. Käännöksen lopussa, kun uusi ajoura valitaan, vaihto nollaantuu.

Yhden linjan vaihtomoduuli voidaan lisätä työsivulle käyttämällä Näytönvalitsin-toiminnetta.

### AB-kaarien siirtäminen

G5-näytöt käyttävät AB-kaarien vaihdossa erilaista logiikkaa kuin muissa ajolinjan ohjausmenetelmissä. Suorien sivuttaisten siirtymien sijaan AB-kaarissa käytetään säteittäissiirtymiä. Säteittäissiirtymät tukevat suuntaisliikettä poikittaissuunnassa kaaren tangenttiin nähden ajolinjan jokaisessa pisteessä. Jokaista kaaren pistettä siirretään regeneraation aikana. Kaaren muoto ja geometria muuttuu siirron myötä.




PC27479—UN—06SEP19

*Esimerkki AB-kaaren siirrosta*

**A—AB-kaari**
**B—Uusi AB-kaari**

Kun AB-kaarta (A) siirretään, uutta AB-kaarta (B) siirretään säteittäisesti siirron kohdassa. Säteittäissiirtymä toistetaan koko ajolinjan pituudelle. Uuden AB-kaaren ajolinjojen etäisyys ja suunta perustuvat alkuperäiseen AB-kaareen.

*HUOMAA: Jokaiseen uuteen reittiin käytetään kaarien tasoitusta. Tasoitus voi aiheuttaa pieniä aukkoja peittoon. Tarvittaessa viivasegmenttien tasoitus voidaan poistaa käytöstä ajolinjan ohjauksen asetuksista.*

### AB-kaarten siirtojen tuominen ja vieminen

Kun vaihdettuja AB-kaaria tuodaan GreenStar 3 2630 -näytöstä, samalla tuodaan myös vaihdetut ajolinjat. Jos missään mitoissa tai levityksissä on muutoksia, AB-kaaret eivät regeneroidu kyseisten muutosten perusteella. Muutoksien takia AB-kaaret on luotava uudelleen käyttämällä alkuperäistä AB-kaarta.

G5-näytön säteittäisvaihdot eivät ole yhteensopivia muiden näyttötyyppien kanssa.

Kun GreenStar 2 -näyttöihin, GreenStar 3 -näyttöihin tai John Deere Operations Centeriin viedyt AB-kaaret tuodaan takaisin G5-näyttöön, ne säilyttävät säteittäissiirtymänsä vain silloin, kun AB-kaarta ei ole muokattu muissa näyttötyypeissä.

*HUOMAA: 4. sukupolven näyttö ei tue vaihtojen tuontia.*

ct47125,1705346976821-22-29SEP25

## Työleveyden muutosilmoitus

Ottamalla käyttöön työleveyden muutosilmoituksen saat ilmoituksen aina, kun koneen tai työkoneen työleveyttä muutetaan.

ct47125,1705347513863-22-15JAN24

## Ajourat

Ajourat ovat ohjauslinjoja, jotka korostuvat eri värillä ja muistuttavat kuljettajaa siitä, että kyseisellä ajolinjalla on tehtävä toiminto. Ajourat voivat esimerkiksi muistuttaa kuljettajaa poistamaan kylvökoneen osia manuaalisesti käytöstä, jotta siemeniä ei kylvetä esimääritetyille ajolinjoille. Näitä esimääritettyjä ajolinjoja voi käyttää kauden aikana pyöräriveille mullan pakkautumisen ja satovaurioiden vähentämiseen muulla pellolla.

Katso näyttötuesta lisätietoja ajourista.

ct47125,1705347513767-22-15JAN24

## Jaettu signaali

Jaettu signaali käyttää koneen korjaussignaalia signaalin jakamiseksi työkoneen vastaanottimen ja muiden koneiden kanssa Machine Sync -toimintoa käytettäessä. Tarkimman korjaussignaalin vastaanotin on oltava asennettuna koneeseen.

ct47125,1705347513668-22-15JAN24

## Tie- ja aktivointikatkaisin

PC20494—UN—19AUG19

*Tie- ja aktivointikatkaisin*

**A—Aktivointiasento**
**B—Päälle-asento**
**C—Pois-asento**

Tie- ja aktivointikatkaisimessa on seuraavat toiminnot:

- Aktivointi-asento (A) – vaihtokatkaisimen AUTO-puoli.
- Käytössä-asento (B) – vaihtokatkaisimen keskiasento.
- Pois-asento (C) – vaihtokatkaisimen avoin puoli.

ct47125,1705347513503-22-15JAN24

## Ajolinjojen etäisyys

*HUOMAA: Kun kone on yli 16 km:n (10 mi) päässä ajolinjasta 0, opastusreittien tarkkuus heikkenee.*

Reittiväliä käytetään Opastus-sovelluksessa määrittämään ajolinjojen etäisyys toisistaan. Reittiväli vastaa Työleveyttä, mutta reittiväliä käytetään vain ohjauksessa ja kaksi arvoa ovat toisistaan riippumattomia.

Jotta rivin leveys säilyisi ajolinjojen välillä, määritä reittiväli samaksi kuin työleveys. Jos haluat varmistaa limityksen maanmuokkausta tai ruiskutusta varten tai kompensoida GPS-järjestelmien aiheuttamaa epätarkkuutta, määritä reittiväli pienemmäksi kuin työleveys.

ct47125,1705347513405-22-15JAN24

## Ajouran valinta

Kun ajouran valinta on käytössä, näyttö valitsee ajouran milloin tahansa asiakas, maatila ja pelto ovat valittuna. Jos peltoon liittyy useita ajouria, Ajouraluettelon ensimmäinen ajoura valitaan aktiiviseksi ajouraksi.

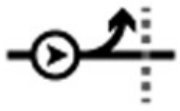
*HUOMAA: Aktiivinen ajoura ei muutu, jos käyttäjä valitsee uuden pellon, kun AutoTrac on käytössä.*

Jos peltoon ei liity ajouria tai käyttäjä tyhjentää asiakkaan, maatilan ja pellon valinnat, ajouran nimeksi vaihtuu "---", mikä tarkoittaa, että aktiivista ajouraa ei ole. Valitse ajolinja valitsemalla Ajolinjan ohjaus -toiminteen etusivulta Määritä ajolinja tai valitsemalla Pellot-toiminteesta asiakas, maatila ja pelto.

*HUOMAA: Ajouran valinta on oletuksena käytössä. Tehdasasetusten palautus tai ohjelmiston uudelleenohjelmointi palauttaa tämän toiminnon oletusasetukseensa.*

ct47125,1705347512980-22-15JAN24

## Vaihda ajoura



PC17412—UN—15JUL13

Vaihda reitti -toiminnolla kuljettajat voivat vaihtaa ohjauslinjojen välillä. Vaihda reitti -toimintoa voidaan käyttää joko luomalla reittisarja (ryhmä ajolinjoja) tai käyttämällä yleistä reittisarjaa (kaikki näytössä käytettävissä olevat ajolinjat). Vaihda reitti -valinta muuttaa opastusreittiä reittisarjassa olevien opastusviivojen järjestyksen mukaisesti.

**Vaihda seuraavaan reittiin**

*HUOMAA: Vaihda reitti -painike näkyy harmaana, kun ajouraa ei ole valittuna.*

Voit valita seuraavan opastusreitin jollakin seuraavista tavoista:

- Valitse Vaihda-painike Seuraava reitti -moduulissa.
- Valitse pikakuvakepalkista Vaihda reitti.

ct47125,1705347513290-22-15JAN24

## Reittisarja

Reittisarja on käyttäjän luoma ajolinjan ohjausten ryhmä. Reittisarjoja käyttämällä käyttäjä voi vaihtaa nopeasti ajolinjan ohjauksesta toiseen.

**Reittisarjan luominen**

1. Valitse Aseta reitti -painike tai Seuraava reitti -työsivumoduuli.
2. Valitse Uusi reittisarja -painike.
3. Valitse Lisää reittisarja -painike ja valitse haluamasi ajoura luettelosta.
4. Toista vaihetta 3, kunnes olet lisännyt kaikki haluamasi ajourat reittisarjaan.

**Valitse reittisarja**

1. Valitse Aseta reitti -painike tai Seuraava reitti -työsivumoduuli.
2. Valitse reittisarja Ohjausreittiluettelo-sivulta.

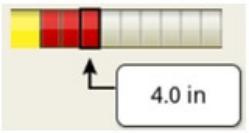
*HUOMAA: Viivan poistaminen reittisarjasta ei poista sitä näytöstä. Reittisarjan poistaminen ei poista reittisarjan viivoja näytöstä.*

*Lisätietoja on näytön ohjetiedostoissa.*

ct47125,1705347513189-22-15JAN24

## Valopalkin asetukset

*HUOMAA: Valopalkista käytetään myös nimeä Reitin tarkkuusilmaisin.*




PC28719—UN—25AUG22

*Valopalkkivaiheen koko*

**Vaiheen koko** – Tällä määritetään reittivirheen pituus, jota kukin valopalkin ruutu ilmaisee.

**Ohjaa kohti suuntaa** – Kun tämä asetus on valittu, valopalkin vasemmalle puolelle syttyvät valot tarkoittavat, että konetta on ohjattava vasemmalle, jotta se voidaan kohdistaa opastusreitin kanssa.

**Ohi reitin -suunta** – Kun tämä asetus on valittu, valopalkin vasemmalle puolelle syttyvät valot tarkoittavat, että konetta on ohjattava oikealle, jotta se voidaan kohdistaa opastusreitin kanssa.

**Passiivisen työkoneen ohjauksen valopalkki**

PC671879—UN—24JUN25

**A—Koneen valopalkki**
**B—Työkoneen valopalkki**

Kun käytät passiivista työkoneen ohjausta, näyttöön lisätään toinen valopalkki.

**Koneen valopalkki (A)** – Tuo näkyviin kuinka paljon konetta on ohjattava oikealla tai vasemmalle opastusreitille pääsemiseksi.

**Työkoneen valopalkki (B)** — Näyttää, kuinka paljon työkoneen kiertoliikkeen keskusta on vasemmalle tai oikealle sivussa ajourasta.

ZIDXK1X,1749542023772-22-10JUN25

## AutoPath-karttatiedot

AutoPath-karttatiedot-painikkeen avulla voit tarkastella lähdetoiminnon rivitietoja ja ajouria. AutoPath-karttatiedoista käyttäjä voi tarkastaa, miten AutoPath on suunnitellut ajourat tietylle pellolle.

Rivitiedot voi piilottaa tai tuoda näkyviin Rivit-painikkeella.

Valitsemalla Lähdetoimenpiteen ajokerrat voit piilottaa

tai tuoda näkyviin lähdetoimenpiteen perusteella luodut ajokerrat.

Valitse Lähdesuunnat-valintaruutu, jos haluat piilottaa tai näyttää suuntanuolet. Kun suuntanuolet ovat käytössä, ne näyttävät lähdeajolinjan ajosuunnan.

ct47125,1705347512759-22-15JAN24

## AutoTrac-tilan ympyräkaavio

AutoTrac-kuvakkeessa on neljä vaihetta, jotka näkyvät AutoTrac-ympyräkuvakkeessa:

1. **Asennettu**

PC28729—UN—25AUG22

*Asennettu*

Ohjauksenhallinta ja kaikki muut käytössä tarvittavat laitteistot on asennettu.

- Ohjauksen ohjausyksikkö havaitaan.
- AutoTrac-lisenssi on havaittu.

*HUOMAA: Ohjauksen ohjainyksikön suojaus on suoritettava, jos sitä tuetaan.*

2. **Määritetty**

PC28730—UN—29AUG22

*Määritetty*

Ajouratila on määritetty ja kelvollinen ajoura 0 on laadittu. Asianmukainen StarFire-signaalitaso AutoTrac-ohjaukseen on valittuna. Seuraavien edellytyksien koneelle pitää täyttyä:

- Ajolinjan ohjausjärjestelmä on kytketty PÄÄLLE.
- Ajoura 0 on määritetty.
- Toimiva GPS-signaali havaittu
- Ohjauksen ohjausyksikössä ei ole aktiivisia vikoja.
- TCM-viesti on käytettävissä ja kelvollinen.
- Koneessa on oikea vaihde käytössä.

*HUOMAA: AutoTrac pysyy "1 ympyräkuvakkeessa", kun hedelmätarhatila on aktiivinen, koska hedelmätarhatilaa ei tueta AutoTrac-ohjaukselle. Tämä määritetään SF-lisenssillä, joka ohjaa ominaisuuksien käyttöä. Hedelmätarhatila ei ole kelvollinen signaali AutoTracille.*

*HUOMAA: Jos GPS-signaali ei ole kelvollinen, katso lisätietoja StarFire-käyttöoppaasta tai teknisestä käsikirjasta.*

3. **Käytössä**

PC28731—UN—25AUG22

*Käytössä*

AutoTrac-järjestelmän PÄÄLLE/POIS-painiketta on painettu. Kaikki AutoTrac-ohjauksen ehdot täyttyvät ja järjestelmä on valmis otettavaksi käyttöön.

- Ota ohjaus käyttöön painikkeella OHJAUS PÄÄLLE / POIS PÄÄLTÄ.

4. **Kytketty**

PC28732—UN—25AUG22

*Kytketty*

Aktivointikatkaisinta on painettu, ja AutoTrac ohjaa konetta.

- Ota AutoTrac käyttöön painamalla koneen aktivointikatkaisinta.
- Nopeus on oikealla alueella
- Koneen suunta/kulma on reitin alueella
- Kone liikkuu 40 %:n sisällä ajolinjan leveydestä
- Jatkokatkaisin kytketty

Viimeinen poistumiskoodi: Osoittaa, miksi AutoTrac on kytketty pois käytöstä tai ei kytkeydy. Poistumiskoodit tulevat näkyviin uuteen ikkunaan sivun yläreunaan.

ZIDXK1X,1749541393875-22-10OCT25

## Ajouran asetus

PC28720—UN—25AUG22

**A—Aseta ajoura -painike**
**B—Lisää ajolinja**
**C—Suodata/lajittele ajolinjat**

1. Valitse ASETA REITTI opastuksen pääsivulla.
2. Valitse olemassa oleva opastusviiva Opastusreitti-luettelosta tai luo uusi opastusviiva.

Lisätietoja erilaisten ajourien luomisesta on näyttötuessa.

ct47125,1705347511399-22-23MAY24

## Ota AutoTrac käyttöön

PC28733—UN—30AUG22
*Ohjaus PÄÄLLE/POIS -vaihtopainike*

**A—Ohjaus päälle**
**B—Ohjaus pois päältä**

Seuraavien ehtojen täytyy täyttyä, jotta AutoTrac-järjestelmän voi ottaa käyttöön:

- Koneessa on oltava AutoTrac-yhteensopiva ohjauksen ohjausyksikkö.
- Voimassa oleva lisenssi, joka sisältää AutoTrac-ohjauksen.
- Ajolinja on luotu. Katso lisätietoa ajouran luomisesta tämän osion Ajouran luominen -kohdasta.
- AutoTrac-ohjaukselle on valittu oikea StarFire-signaalitaso (SF1, SF2, SF3 tai RTK), ja kelvollinen GPS-signaali on käytössä.
- AutoTrac-ohjauksella on kelvolliset GPS-signaalit, mukaan lukien SF1, SF2, SF3 tai RTK.
- Ohjauksen ohjausyksikössä ei saa olla aktiivisia vikoja.

*HUOMAA: Koneen tyyppi ja ohjauksen ohjausyksikön ohjelmistoversio määrittävät sallitut vähimmäis- ja enimmäisnopeudet.*

Voit ottaa AutoTrac-ohjauksen käyttöön valitsemalla ohjauksen vaihtokatkaisimen AutoTrac-ohjaus-toiminteen etusivulla tai valitsemalla AutoTrac-oikotiepainikkeen aloitussivulla. Valitsemalla nämä painikkeet uudelleen voit poistaa AutoTrac-toiminnon käytöstä.

ct47125,1705347512477-22-15JAN24

## AutoTrac-ohjauksen käyttöönotto

**HUOMIO: Vältä onnettomuuden tai loukkaantumisen vaara. Kun AutoTrac on käytössä, ohjaaminen reitin päässä sekä törmäysten välttäminen ovat käyttäjän vastuulla.**

Älä yritä käynnistää (ottaa käyttöön) AutoTrac-järjestelmää maantieajossa.

1. Ota ohjaus käyttöön tai poista se käytöstä painikkeella Ohjaus PÄÄLLE / POIS PÄÄLTÄ.
2. Aja kone ajolinjalle, niin korostettu navigointiviiva tulee näkyviin koneen kuvakkeen edessä.
3. Kun tarvitset avustettua ohjausta, voit kytkeä AutoTracin manuaalisesti aktivointikatkaisinta painamalla.

ct47125,1705347512387-22-15JAN24

## Aktivointikatkaisin

PC28734—UN—29AUG22
*Aktivointikatkaisin-esimerkki*

PC20427—UN—28JUL16
*AutoTrac-kuvake*

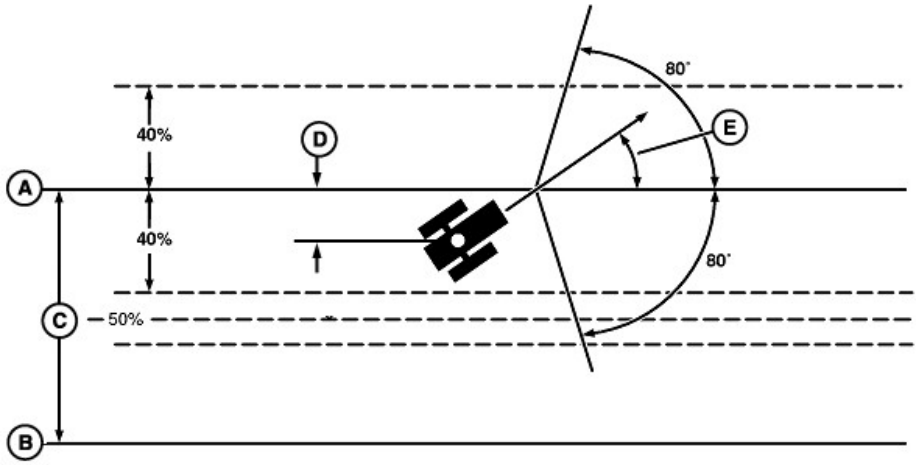
**A—Aktivointikatkaisin**

*HUOMAA: Aktivointikatkaisimen paikka vaihtelee koneen tyypin ja mallin mukaan. Lisätietoja aktivointikatkaisimen sijainnista on koneen käyttöohjeessa.*

Siirrä AutoTrac kytketystä tilasta käyttöön otettuun tilaan painamalla aktivointikatkaisinta.

ct47125,1705347512267-22-15JAN24

## AutoTrac-ohjauksen uudelleenkytkentä seuraavalla ajolinjalla




PC8866—UN—02NOV05

*Seuranta*

**A—Reitti 0**
**B—Reitti 1 Etelä**
**C—Ajolinjojen etäisyys**
**D—Sivuttaisvirhe**
**E—Reitin suuntavirhe**

Kun kone on rivin päässä, kuljettajan on käännettävä kone seuraavalle ajolinjalle. Kun ohjauspyörää käännetään, AutoTrac poistuu käytöstä.

AutoTrac-ohjauksen voi kytkeä käyttöön uudelleen aktivointikatkaisimella vain, jos seuraavat edellytykset täyttyvät:

*HUOMAA: Ohjauksen ohjausyksikkö määrittää enimmäisnopeuden, kun kone käyttää AutoTrac-toimintoa.*

*Peruutettaessa AutoTrac-ohjaus pysyy kytkettynä 45 sekuntia. Kun 45 sekuntia on kulunut, kone on kytkettävä jollekin eteenpäinajon vaihteelle, ennen kuin peruutusvaihde voi kytkeytyä uudelleen.*

- Ajonopeus eteenpäin on alle 30 km/h (18.6 mph).
- Peruutusnopeus on alle 10 km/h (6 mph).
- Koneen suunta on 80 asteen sisällä halutusta ajourasta.
- Koneen sijainti ajolinjalla on enintään 40 % sen reunasta.
- Kuljettaja istuu paikallaan.
- TCM on käytössä.

*HUOMAA: Kartassa näkyvä ajouran numero muuttuu kahden ajouran puolivälissä.*

ct47125,1705347512159-22-15JAN24

## Vähimmäis- ja enimmäisnopeudet

Vähimmäis- ja enimmäisnopeudet määrittyvät koneen ja ohjauksen ohjausyksikön ohjelmistoversion mukaan.

*HUOMAA: Tietyissä koneissa AutoTrac voi toimia jopa nopeudella 0,1 km/h (0,06 mph). Katso lisätietoa koneen käyttöohjeesta.*

### Eteenpäinajon nopeusrajat

| Integroitu AutoTrac | | |
|---|---|---|
| **Kone** | **Eteenpäinajon enimmäisnopeus** | **Matalin eteenpäinajonopeus** |
| Riviviljely- ja telaketjutraktorit 6R, 7R ja 8R | Pyörä: 36 km/h (22.4 mph)<br>Jäljitä: 31 km/h (19.3 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |
| Niveltraktorit | 31 km/h (19.3 mph) | 1 km/h (0.6 mph)<br>MST: 1,5 km/h (0,9 mph) |
| Ruiskutuslaitteet | 40 km/h (24,8 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |
| Leikkuupuimurit | 22 km/h (13.7 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |
| Ajosilppurit | 22 km/h (13.7 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |
| Itsekulkevat karhottimet | 28 km/h (17.4 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |
| Puuvillaharvesterit | 15 km/h (9.3 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |
| Gator (XUV 845E, XUV 845M, XUV 845R) | 30 km/h (18.6 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |

| AutoTrac Universal 300- ja AutoTrac-ohjainyksikkö 300 | | |
|---|---|---|
| **Kone** | **Eteenpäinajon enimmäisnopeus** | **Matalin eteenpäinajonopeus** |
| Riviviljely- ja telaketjutraktorit | 30 km/h (18.6 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |
| Niveltraktorit | 30 km/h (18.6 mph) | 1 km/h (0.6 mph) |
| Ruiskutuslaitteet | 37 km/h (23.0 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |
| Leikkuupuimurit | 25 km/h (15,5 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |
| Ajosilppurit | 25 km/h (15,5 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |
| Itsekulkevat karhottimet | 25 km/h (15,5 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |
| Puuvillaharvesterit | 25 km/h (15,5 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |

| AutoTrac Universal 200 | | |
|---|---|---|
| **Kone** | **Eteenpäinajon enimmäisnopeus** | **Matalin eteenpäinajonopeus** |
| Riviviljely- ja telaketjutraktorit | 30 km/h (18.6 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |
| Niveltraktorit | 30 km/h (18.6 mph) | 0,8 km/h (0,5 mph) |
| Ruiskutuslaitteet | 37 km/h (23.0 mph) | 0,8 km/h (0,5 mph) |
| Leikkuupuimurit | 25 km/h (15,5 mph) | 0,8 km/h (0,5 mph) |
| Ajosilppurit | 25 km/h (15,5 mph) | 0,8 km/h (0,5 mph) |
| Itsekulkevat karhottimet | 25 km/h (15,5 mph) | 0,8 km/h (0,5 mph) |
| Puuvillaharvesterit | 25 km/h (15,5 mph) | 0,8 km/h (0,5 mph) |

| AutoTrac Controller—Raven | | |
|---|---|---|
| **Kone** | **Eteenpäinajon enimmäisnopeus** | **Matalin eteenpäinajonopeus** |
| Riviviljely- ja telaketjutraktorit | 31 km/h (19.3 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |
| Niveltraktorit | 31 km/h (19.3 mph) | 1 km/h (0.6 mph) |
| Itsekulkevat karhottimet | 20 km/h (12.4 mph) | 0,5 km/h (0,3 mph) |

## Peruutuksen nopeusrajat

| Integroitu AutoTrac | | |
|---|---|---|
| **Kone** | **Peruutusaika tai sallittu aika** | **Peruutuksen enimmäisnopeus** |
| Riviviljely- ja telaketjutraktorit 7R ja 8R<br>7R (sarjanro 110101 —)<br>8R (sarjanro 160001 —)<br>8RT (sarjanro 923001—)<br>8RX (sarjanro 801001—) | Kyllä, ei rajoitusta | 10 km/h (6.2 mph) |
| Riviviljely- ja telaketjutraktorit 6R, 7R ja 8R<br>7R (sarjanro — 110100)<br>8R (sarjanro — 160000)<br>8RT (sarjanro — 923000) | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |
| Niveltraktorit | Ei | — |
| Ruiskutuslaitteet | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |
| Leikkuupuimurit | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |
| Ajosilppurit | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |
| Itsekulkevat karhottimet | Ei | — |
| Puuvillaharvesterit | Kyllä, 45 s | 5 km/h (3.1 mph) |
| Gator (XUV 845E, XUV 845M, XUV 845R) | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |

| AutoTrac Universal 300- ja AutoTrac-ohjainyksikkö 300 | | |
|---|---|---|
| **Kone** | **Peruutusaika tai sallittu aika** | **Peruutuksen enimmäisnopeus** |
| Riviviljely- ja telaketjutraktorit | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |
| Niveltraktorit | Ei | — |
| Ruiskutuslaitteet | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |
| Leikkuupuimurit | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |
| Ajosilppurit | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |
| Itsekulkevat karhottimet | Ei | — |
| Puuvillaharvesterit | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |

| AutoTrac Universal 200 | | |
|---|---|---|
| **Kone** | **Peruutusaika tai sallittu aika** | **Peruutuksen enimmäisnopeus** |
| Riviviljely- ja telaketjutraktorit | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |
| Niveltraktorit | Ei | — |
| Ruiskutuslaitteet | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |
| Leikkuupuimurit | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |
| Ajosilppurit | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |
| Itsekulkevat karhottimet | Ei | — |
| Puuvillaharvesterit | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |

| AutoTrac Controller—Raven | | |
|---|---|---|
| **Kone** | **Peruutusaika tai sallittu aika** | **Peruutuksen enimmäisnopeus** |
| Riviviljely- ja telaketjutraktorit | Kyllä, 45 s | 10 km/h (6.2 mph) |
| Niveltraktorit | Ei | — |

| AutoTrac Controller—Raven | | |
|---|---|---|
| **Kone** | **Peruutusaika tai sallittu aika** | **Peruutuksen enimmäisnopeus** |
| Itsekulkevat karhottimet | Ei | — |

ZIDXK1X,1749542759320-22-23JUN25

## Käännöksen ennakointi

PC17238—UN—11JUL13

Käännöksen ennakointi ilmoittaa käyttäjälle ennakoimalla ajolinjan päättymisen ja näyttää etäisyyden ajolinjan loppuun karttanäkymässä.

Ota käännöksen ennakointi käyttöön tai pois käytöstä Ajolinjan ohjaus -toiminteen Lisäasetukset-sivulla olevalla vaihtopainikkeella. Kun käännöksen ennakointi on käytössä, sen kuvake tulee näkyviin kartalla.

Käännöksen ennakoinnin ainoa tarkoitus on ennakoida koneen käännöspiste, kun Parallel Tracking- ja AutoTrac-ohjausta käytetään Suora ajoura -tilassa. Käännöksen ennakointi ei ole pientarehälytys. Käännöksen ennakointiin liittyvät tiedot perustuvat ainoastaan koneen edellisiin käännöksiin. Käännöspisteet määritetään myös, kun AutoTrac on poistettu käytöstä ja suuntavirhe ylittää 45°. Käännöksen ennakoinnit tapahtuvat pellon reunassa vain, jos reuna on suora ja jatkuva tai jos käyttäjä tekee käännöksiä ennen pellon reunaa tai sen jälkeen.

Etäisyys pienenee sitä mukaa kuin ennakoitu käännös lähestyy. Järjestelmä antaa äänimerkin, kun käännöspisteeseen on 10 sekunnin matka. Uusi äänimerkki annetaan, kun käännöspiste on saavutettu.

Visuaalinen ilmaisin muuttuu keltaiseksi, kun ennakoituun käännökseen on 10 sekunnin matka, ja punaiseksi, kun ennakoitu käännössijainti on ohitettu. Kääntymiskohdassa näkyy valkoinen risteyskohdan merkki.

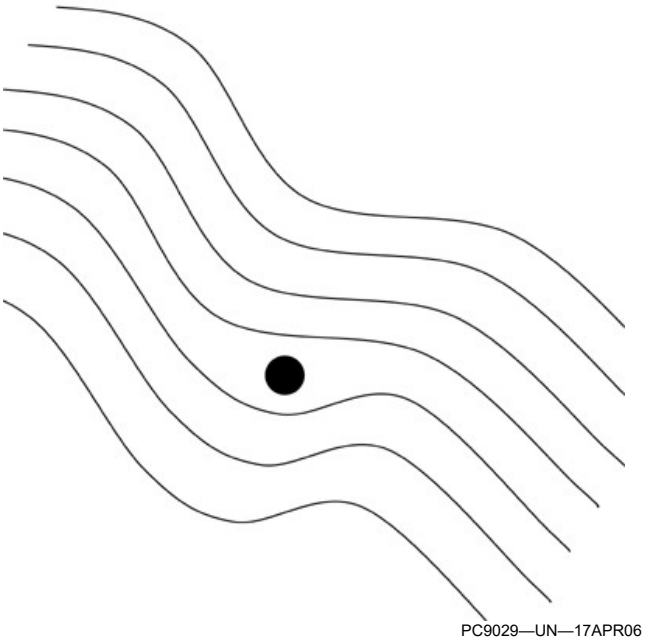
**Käännöksen ennakoinnin karttakuvake**

Kun käännöksen ennakointi on käytössä, sen kuvake näkyy kartalla. Käännöksen ennakoinnin kuvakkeesta on mahdollista siirtyä käännöksen ennakoinnin asetuksiin, jossa käännöksen ennakoinnin voi poistaa käytöstä vaihtopainikkeella.

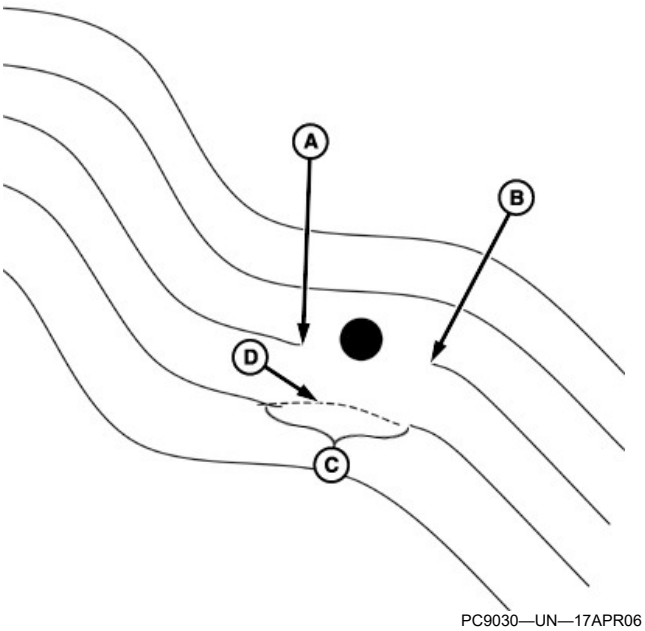
Kun käännöksen ennakointi ei ole käytössä, se ei ilmoita käyttäjälle ajolinjan päättymisen ennakoinnista ja näytä etäisyyttä ajolinjan loppuun karttanäkymässä. Käännöksen ennakointi on haluttaessa otettava käyttöön manuaalisesti Ajolinjan ohjaus -toiminteen Lisäasetukset-sivulla. Kun käännöksen ennakointi ei ole käytössä, sen kuvake ei näy kartalla.

ct47125,1705347513073-22-15JAN24

## Esteiden kiertäminen



PC9029—UN—17APR06




PC9030—UN—17APR06

**A—Tallennus pois käytöstä**
**B—Tallennus käytössä**
**C—Seuraavaan ajolinjaan muodostuu välejä**
**D—Ajettu manuaalisesti reitin korjaamiseksi**

Käyttäessään Mukautuvat kaaret -toimintoa käyttäjän on kierrettävä pellolla vastaan tulevat esteet, kuten kaivo, puhelinpylväs tai voimalinja.

*HUOMAA: Tallenna suora viiva esteen ympäri käyttämällä Suora-painiketta välttääksesi ajolinjan välit.*

**Tallennus KÄYTÖSSÄ**: Jos tallennus jätetään päälle esteen kiertämisen ajaksi, laskettuun reittiin tuleva poikkeama tallennetaan osaksi reittiä. Kun sama pellon kohta tulee vastaan koneen seuraavalla ajolinjalla, poikkeama on sisällytetty laskettuun reittiin. Kone ohjautuu poikkeaman mukaisesti. Poikkeaman voi suoristaa siirtymällä manuaalisen ohjaukseen. Kun käyttäjä on ylittänyt poikkeamakohdan ja hakeutunut jälleen normaalille reitille, AutoTrac-ohjauksen voi käynnistää uudelleen aktivointikatkaisimella.

**Tallennus POISSA KÄYTÖSTÄ**: Jos tallennus on poistettu käytöstä esteen kiertämisen ajaksi, tallennus on otettu takaisin käyttöön esteen kiertämisen jälkeen ja ajolinja on viimeistelty käynnistämällä AutoTrac, tallennettuun reittiin jää aukko esteen kohdalle. Kun väli tulee vastaan seuraavalla ajolinjalla, käyttäjän täytyy siirtyä manuaaliohjaukseen ja ohjata kone välin yli. Kun väli on selvitetty ja lasketulle reitille hakeuduttu, AutoTrac-toiminnon voi kytkeä käyttöön. Väli ei näy seuraavilla seuraavilla ajolinjoilla, kunhan tallennus on käytössä seuraavan ajolinjan aikana.

ct47125,1705347512851-22-15JAN24

## AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit

**AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit** – Aina, kun AutoTrac kytkeytyy pois käytöstä, järjestelmä antaa kaksi äänimerkkiä. Näitä seuraa varoitus, joka kertoo, miksi se kytkeytyi pois käytöstä. Viestit kertovat myös, miksi AutoTrac ei kytkeytynyt käyttöön. Kytketty pois käytöstä -viestit ovat näkyvissä 7 sekuntia.

| AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit | |
|---|---|
| Koodi | Viesti |
| 702752.00 | Mitään ei ole vielä tarkastettu |
| 702752.01 | Ohjauspyörää liikutettu |
| 702752.02 | Rengasnopeus liian alhainen |
| 702752.03 | Rengasnopeus liian suuri |
| 702752.04 | Väärä vaihde |
| 702752.05 | Ajouran numero muuttunut |
| 702752.06 | GPS ei toimi kahdella taajuudella |
| 702752.07 | SSU:ssa on aktiivisia vikakoodeja |
| 702752.08 | Edellinen siirtymä OK |
| 702752.09 | GSD-viestit vialliset |
| 702752.10 | Ei rinnakkaisreititystä |
| 702752.11 | Avainkortti puuttuu |
| 702752.12 | Suuntavirhe liian suuri |
| 702752.13 | Reittivirhe liian suuri |
| 702752.14 | Istuimen kytkin auki |
| 702752.15 | Öljyn lämpötila on liian matala |
| 702752.16 | TCM puuttuu varustuksesta |
| 702752.17 | Väärä aktivointikoodi |
| 702752.18 | Diagnostiikkatilan ohjausventtiili |
| 702752.19 | Leikkuupuimurin leikkuuterän kytkin pois |
| 702752.20 | Leikkuupuimurin tie/pelto-kytkin kytketty |
| 702752.21 | Jännite ei vakaa |
| 702752.22 | AutoTrac liian kauan aktiivinen peruutettaessa |
| 702752.23 | AutoTrac liian kauan aktiivinen alle pienen nopeuden rajan |
| 702752.24 | Kaarevuus liian suuri |
| 702752.25 | Kone ei kulje eteenpäin |
| 702752.26 | ELX-putken paine alhainen (sammutus) |
| 702752.27 | Hammaspyörän tiedot virheelliset |
| 702752.28 | Aktivointikatkaisimen tiedot virheelliset |
| 702752.29 | Virtalukon viesti virheellinen |
| 702752.30 | Ajosilppurin AutoTrac/rivinohjauksen katkaisin pois päältä |
| 702752.31 | SPFH-pikapysäytyskatkaisin käytössä |
| 702752.32 | AutoTrac ei käytössä |
| 702752.33 | Hakee ajolinjaa |
| 702752.34 | Viivan seuranta |
| 702752.35 | Tuntematon suunta |
| 702752.36 | GPS-siirto liian suuri |
| 702752.37 | Ulkona riviltä |
| 702752.38 | Tunnistimen käyttämättömyystilan aikakatkaisu |
| 702752.39 | Virheellinen viestisarja |
| 702752.40 | Kone ei saavuta komennon mukaista ajouran kaarteisuutta |
| 702752.41 | Koneen GPS-nopeus ei vastaa pyörien pyörimisnopeuteen perustuvaa koneen nopeutta |
| 702752.42 | Nykyinen kaarevuus ei täsmää |
| 702752.43 | Kone on pysäköintivaihteella |
| 702752.44 | Ohjauksen varakomentojen viestin aikakatkaisu |
| 702752.45 | Varaohjauksen tilan viestin aikakatkaisu |
| 702752.46 | Istuimen kytkimen tiedot virheelliset |
| 702752.47 | Ajoneuvon tunnistenumero virheellinen |
| 702752.48 | Akseliväli virheellinen |
| 702752.49 | TCM (maastokorjausyksikkö) -tietoviestin aikakatkaisu |
| 702752.50 | Koneen automaatioviestin aikakatkaisu |
| 702752.51 | Koneen kallistuma- tai kiertymäviestin aikakatkaisu |
| 702752.52 | Pyörään perustuvan nopeus- tai suuntaviestin aikakatkaisu |
| 702752.53 | Ajouratietojen aikakatkaisu |
| 702752.54 | Tuntematon ohjauksen ohjausyksikön virhe |
| 702752.55 | AutoTrac Universalin lämpötila ei sallitulla alueella |
| 702752.56 | AutoTrac liian kauan aktiivinen nelipyöräohjauksessa |
| 702752.57 | Kone rapuohjauksessa |
| 702752.58 | Valtuutus ei sallittu |
| 702752.62 | Varattu |
| 702752.63 | Älä tee mitään |

ct47125,1705347511762-22-15JAN24

## Työkoneen ajolinjan AutoTrac-ohjaus (passiivinen)

AutoTrac-työkoneohjausta (passiivinen) käytetään tarkkuuden parantamiseen vaihtelevissa olosuhteissa, kaarevilla reiteillä ja kaltevassa maastossa. AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen) ohjaa konetta siten, että työkone pysyy ajouralla.

AutoTrac-työkoneohjaus käyttää Työkonehallinta-toiminteen työkoneen profiilimittauksia ja GPS-signaaleja koneen ja työkoneen vastaanottimista. Näillä tiedoilla määritellään työkoneen vastaanottimen sijainti suhteessa koneen vastaanottimeen. AutoTrac-työkoneohjaus ohjaa konetta ajolinjaan suhteessa niin, että työkone kulkee ajolinjaa pitkin. Tämän seurauksena kone kulkee ajolinjan ulkopuolella.

### Siirry kohtaan Ajolinjan AutoTrac-ohjaus

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse ajolinjan AutoTrac-ohjaustoiminne.

PC15305—UN—19MAR13

*Asetukset-kuvake*

Ota AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen) käyttöön napsauttamalla asetuskuvaketta.

*HUOMAA: Työkoneen ajolinjan ohjauksen toimintaan voivat vaikuttaa olosuhteiden tai ympäristön muutokset ja koneen tai työkoneen vääränlainen asennus.*

### Vaatimukset:

*HUOMAA: C-sarjan ja 1910-mallin hydraulista käyttöä hyödyntävät välissä hinattavat pneumaattiset kylvölaitteen siemenvaunut ovat yhteensopivia AutoTrac-työkoneohjauksen (passiivinen) kanssa. Soveltuvia ajolinjatyyppejä ovat suora, kaari, raja ja AutoPath.*

- Universaali G5-näyttö
- Voimassa oleva työkoneohjauksen lisenssi
- Koneeseen asennettu StarFire-vastaanotin
  - StarFire 3000 -vastaanotin ja SF2- tai RTK-signaali
  - StarFire 6000 -vastaanotin ja SF3- tai RTK-signaali
  - StarFire 7000/7500 -vastaanotin ja SF-RTK- tai RTK-signaali
- Työkoneeseen asennettu StarFire-vastaanotin
  - StarFire 3000 -vastaanotin ja SF1-, SF2- tai RTK-signaali
  - StarFire 6000 -vastaanotin ja SF1-, SF3- tai RTK-signaali
  - StarFire 7000/7500 -vastaanotin ja SF1-, SF-RTK- tai RTK-signaali
- Jaettu signaali käytössä

*HUOMAA: Jos käytössä olevien vastaanottimien signaalien voimakkuudet ovat erilaisia, koneen vastaanottimen signaalin tulee olla niitä voimakkaampi.*

*Työkoneen vastaanottimen jaettu signaali on automaattisesti kytkettynä.*

### AutoTrac-työkoneohjaus peruutustilassa

AutoTrac-työkoneohjausta peruutustilassa tuetaan seuraavissa koneissa:

- Kaikki AT2-kokoonpanoa käyttävät koneet
- 7-, 8- ja 9-sarjan traktorit, joissa on yksi vedettävä työkone

Suositeltu nopeus AutoTrac-työkoneohjauksen ollessa peruutustilassa on 3–6 km/h (2–4 mph). Jotta suorituskyky on optimaalinen, vaihda takaisin eteenpäinajon tilaan, kun koneen ja työkoneen virheet ovat enintään 13 cm (5 in).

Jos haluat nähdä, mikä kokoonpano koneessa on käytössä, siirry kohtaan AutoTrac-diagnostiikka:

1. Valitse AutoTrac-ympyräkaavio.
2. Valitse Kunto.
3. Valitse AutoTrac-järjestelmä.
4. Varmista, että AutoTrac-tila on AT 2.0.

### AutoTrac-työkoneohjaus asennettu

*HUOMAA: AutoTrac™-työkoneohjaus ei ole yhteensopiva taakse kolmipistekiinnityksellä kiinnitettyjen työkoneiden kanssa, lukuun ottamatta TT 8022 -kylvökonetta, jossa on muu kuin kääntyvä kolmipistenostolaite takana.*

Järjestelmä ottaa ohjauksen automaattisesti käyttöön tai poistaa sen käytöstä nostolaitteen asennon perusteella (nostolaite on täysin laskettuna 0 % ja täysin nostettuna 100 %):

**Käyttöönoton ehto:** Aktivoituu, kun työkonetta lasketaan ja se saavuttaa 70 % nostolaitteen liikealueesta (oletus).

**Käytöstäpoiston ehto:** Aktivointi poistetaan, kun työkonetta nostetaan yli 85 %:iin nostolaitteen liikealueesta (oletus).

### Määrityssäännöt:

1. Käyttöönoton ja käytöstäpoiston raja-arvojen välisen eron on oltava vähintään 10 %.

2. Käytöstäpoiston raja-arvon on oltava enintään 95 %.
3. Käyttöönoton raja-arvoa (alarajaa) ei voi asettaa käytöstäpoiston raja-arvoa (ylärajaa) korkeammaksi.
4. Käytöstäpoiston raja-arvoa (ylärajaa) ei voi asettaa käyttöönoton raja-arvoa (alarajaa) alhaisemmaksi.

ZIDXK1X,1751351942342-22-01JUL25

## AutoTrac RowSense

AutoTrac RowSense on integroidun AutoTrac-ohjauksen lisäominaisuus, jota käytetään maissin korjaamisessa tai tuotteen levittämisessä. Rivitunnistimien signaalit integroidaan olemassa oleviin AutoTrac-signaaleihin ja auttavat konetta pysymään riveillä. Jos rivitunnistimilta ei tule signaalia (esimerkiksi vesialuetta ylitettäessä), normaali GPS-opastus (globaali paikannusjärjestelmä, Global Positioning System) on käytössä.

AutoTrac RowSense toimii kaikkien ohjausmenetelmien sekä yleisimpien korjuu- ja levitysmallien kanssa. Kaikki seurantamallit asetetaan samalla tavalla kuin GPS-pohjaisessa AutoTracissa.

Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään, jos haluat ostaa AutoTrac RowSense -järjestelmän.

Katso lisätietoja AutoTrac RowSense -järjestelmän käyttöohjeesta.

### Ajouran vaihdot

*HUOMAA: Ajolinjan vaihdot edellyttävät Premium-näytön.*

Kun AutoTrac RowSense on kytketty käyttöön, ajouraa vaihdetaan automaattisesti siten, että se pysyy rivitunnistimien sijainnin keskikohdassa. Kun uusi pelto valitaan tai AutoTrac RowSense kytketään pois päältä, järjestelmä poistaa kaikkien AutoTrac RowSensen asettamat ajolinjojen vaihdot.

### AutoTrac RowSense -tilakuvakkeet

PC24011—UN—31MAR17

*Valmiustila (valkoinen kuvake)*

Järjestelmä on kytketty pois käytöstä.

PC28735—UN—25AUG22

*Järjestelmä kytketty käyttöön (vihreä kuvake)*

Järjestelmä on kytketty käyttöön ja käyttää sekä rivitunnistimia että GPS:ää.

PC28736—UN—25AUG22

*Ei GPS-signaalia (keltainen kuvake)*

Järjestelmä on kytketty käyttöön ja käyttää ainoastaan rivitunnistimen tietoja.

PC28737—UN—25AUG22

*Ei rivitunnistimen signaalia (oranssi kuvake)*

Järjestelmä on kytketty käyttöön ja käyttää ainoastaan GPS:ää.

### Rivitunnistimien kytkentä

Kun alustava reitti on asetettu, AutoTrac-aktivointikatkaisinta voidaan painaa, kun kone on puolessavälissä ajolinjojen etäisyyttä ja hyväksyttävässä kulmassa riveihin nähden. RowSense ohjaa konetta heti, kun rivitunnistimet pystyvät määrittämään rivin sijainnin.

Päisteessä käännökset tehdään samoin kuin GPS-pohjaisessa AutoTrac-ohjauksessa.

1. Käyttäjä siirtyy rivin mukaiseen linjaan.
2. Kytke AutoTrac käyttöön painamalla aktivointikatkaisinta.
3. Rivitunnistimet tunnistavat rivin sijainnin ja seuraavat sitä.

Mukautuvien kaarien, ympyräreitin ja AB-kaarien ajolinjan pidennys -ominaisuus voidaan ottaa käyttöön viereisen polun laajentamiseksi päisteisiin.

### Rivin ohitus

Rivin ohitus tapahtuu, kun rivitunnistimen tiedot katoavat. AutoTrac toimii GPS:n perusteella, kunnes rivitiedot on saatu takaisin. Rivin ohitus voi tapahtua vesialueille tultaessa.

Kun rivin ohitus tapahtuu suoraa ajouraa tai kaarevaa AB-ajouraa käytettäessä, ajoura keskitetään uudelleen. Tämä parantaa AutoTrac RowSense -järjestelmän mahdollisuuksia hakea oikea ajoura vesialueen toisella puolella.

### Manuaalinen RowSense

Valitse manuaalinen RowSense-tila, kun haluat käyttää vain leikkuupöydän rivitunnistinta. Manuaalinen RowSense ei edellytä lisenssiä.

Manuaalinen RowSense-tila on saatavilla ajolinjan

ohjauksen lisäasetuksissa, jos seuraavat ehdot täyttyvät:

- Koneeseen on asennettu G5 Universal -näyttö.
- Näyttö tunnistaa koneen itsekulkevaksi ajosilppuriksi, puuvillapoimuriksi tai puuvillankorjuukoneeksi.
- Näyttö tunnistaa CAN-väylän rivitunnistimet.

ct47125,1705347511649-22-15JAN24

## AutoTrac-toiminnon poistaminen käytöstä, kun sitä ei käytetä

PC15305—UN—19MAR13

*Asetukset-kuvake*

**HUOMIO: Vältä onnettomuuden tai loukkaantumisen vaara. Sammuta aina (kytke pois käytöstä ja poista käytöstä) AutoTrac-järjestelmä ennen maantielle ajamista.**

Ajolinjan pääohjauksen PÄÄLLE/POIS-asetuksella hallitaan Ajolinjan ohjaus -toiminnetta.

**TÄRKEÄÄ: Vältä järjestelmän toimintahäiriö. Poista aktiivisen ajouran valinta ajouraluettelosta ennen ajolinjan pääohjauksen poistamista käytöstä.**

Työskentelysivumoduulien PÄÄLLE/POIS-painike ottaa vain AutoTrac-toiminnon käyttöön tai pois käytöstä, eikä sammuta ohjaustoiminnetta.

*HUOMAA: Ajolinjan ohjaus -toiminne poistetaan käytöstä Ajolinjan pääohjaus -asetuksella. Tämä sisältää kaikki näytön ohjaustoiminnot.*

Ajolinjan pääohjaus -asetus sijaitsee ajolinjan ohjauksen asetuksissa. Valitse Asetukset-kuvake Ajolinjan ohjaus -toiminteen yläosasta.

ct47125,1705347511326-22-15JAN24

## Järjestelmän poiskytkentä ja poistaminen käytöstä

**HUOMIO: Vältä kuolema tai vaarallinen vamma poistamalla ohjausjärjestelmä käytöstä ennen tiellä ajamista.**

### AutoTrac-järjestelmän poiskytkentä

AutoTrac-järjestelmä kytketään pois käytöstä:

- Liikuttamalla ohjauspyörää.
- Hidastamalla alle 0,5 km/h (0.3 mph) nopeudelle.

*HUOMAA: Tietyissä koneissa AutoTrac voi toimia jopa nopeudella 0,1 km/h (0,06 mph). Katso lisätietoa koneen käyttöohjeesta.*

- Ohjauksen Päälle / Pois päältä -painiketta painetaan, kunnes Ajolinjan ohjauksen näkymä -välilehdessä tai Ohjaus-toiminteessa näkyvä viesti kertoo ohjauksen olevan pois käytöstä ja AutoTrac putoaa 2/4-tilakuvioon.
- Kuljettaja on poissa istuimeltaan kauemmin kuin 7 sekuntia istuimen kytkimen ollessa käytössä tai kuljettajan tunnistus ei havaitse toimia 7 minuutin kuluessa.

Kun AutoTrac on kytketty käyttöön, käyttäjä voi kääntää ohjauspyörää lopettaakseen AutoTrac-ohjauksen ja ohjatakseen manuaalisesti. Vaihtoehtoisesti käyttäjä voi kytkeä AutoTrac-ohjauksen pois vaihtamalla tie- ja aktivointikatkaisimen OFF-asentoon. Näin meneteltäessä AutoTrac-tilan lohkodiagrammi putoaa vaiheeseen 1/4 ja 30 sekunnin ajastin käynnistyy:

- Jos katkaisin kytketään takaisin päälle, ennen kuin 30 sekuntia on kulunut, AutoTrac otetaan käyttöön lohkodiagrammin vaiheella 3/4. Kytke AutoTrac uudelleen painamalla aktivointikatkaisinta.
- Jos katkaisin kytketään takaisin päälle 30 sekunnin ajastuksen jälkeen, AutoTrac-tilaksi määritetään 2/4. Sitten AutoTrac täytyy palauttaa lohkodiagrammin vaiheeseen 3/4, ennen kuin se kytketään uudelleen käyttöön aktivointikatkaisimella.

*HUOMAA: Tie- ja aktivointikatkaisinta ei ole integroidussa AutoTrac-ohjausjärjestelmässä.*

*HUOMAA: Mallivuoden 2026 XUV Gator (AT2) -koneessa on kuljettajan läsnäoloa valvova järjestelmä, joka tunnistaa, jos turvavyö ei ole kiinni. Kuljettajan läsnäoloa valvotaan turvavyön tilan avulla. Jos turvavyö ei ole kiinni, AutoTrac-ohjaus kytkeytyy pois päältä.*

### AutoTrac-järjestelmän kytkeminen pois käytöstä

Kytke tie- ja aktivointikatkaisimessa katkaisin pois päältä pudottaaksesi AutoTrac-tilan lohkodiagrammin vaiheeseen 1/4.

Poista AutoTrac käytöstä GreenStar-näytöissä seuraavasti:

1. Valitse Ohjaus-toiminnevalitsin.
2. Valitse Ohjausasetukset -välilehti.
3. Valitse Ajolinjan ohjaustila -alasvetovalikko.
4. Valitse Ajolinjan ohjaus pois päältä.

Valitse näytössä Ajolinjan ohjaus -toiminteen yläreunassa oleva Asetukset-kuvake ja vaihda ohjauksen pääkatkaisin OFF-asentoon.

ZIDXK1X,1749792007505-22-08JUL25

## Ohjausasetukset

PC15305—UN—19MAR13

*Asetukset-kuvake*

Määritä opastuksen asetukset valitsemalla ASETUKSET-kuvake, joka sijaitsee opastussovelluksen yläosassa.

**Ajolinjan ohjauksen pääkytkin**

Pääopastus-asetuksella asetetaan Opastus-sovellus PÄÄLLE tai POIS PÄÄLTÄ.

ct47125,1705347511096-22-15JAN24

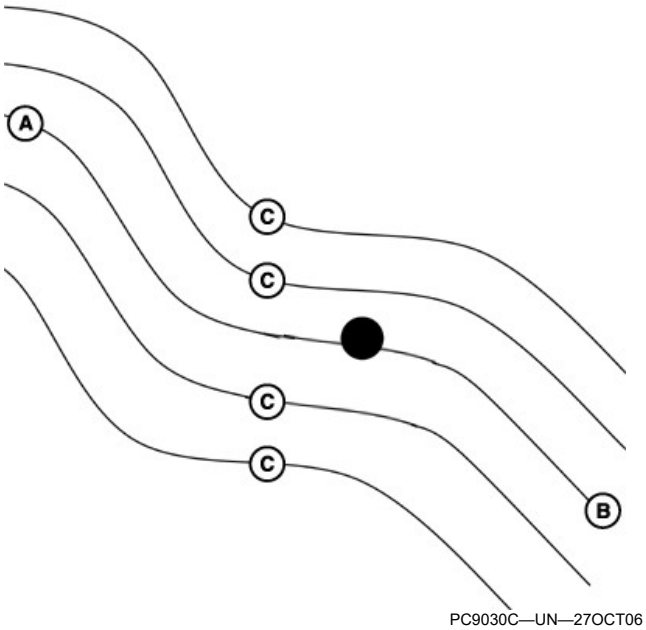
## Reittiäänet

Voit myös käyttää seurantaääniä osoittamaan ohjaussuuntaa. Jos reitti on koneesta oikealle, järjestelmä antaa kaksi matalaa äänimerkkiä. Jos koneesta vasemmalle, järjestelmä antaa yhden korkean äänimerkin. Hälytysääni toistuu niin kauan kuin koneen ja opastusreitin välinen reittivirhe on 10–40 cm (4–16 in.).

*HUOMAA: Reittiäänet ovat oletusarvoisesti KÄYTÖSSÄ.*

ct47125,1705347511032-22-15JAN24

## Suoran reitin tallentaminen tai esteiden kiertäminen




PC9030C—UN—27OCT06

*Esteiden kiertäminen*

PC15310—UN—09APR13

*Kaareva viiva- ja Suora viiva -painikkeet*

**A—A-piste**
**B—B-piste**
**C—Reitin 0 mukaan luodut reitit**
**D—Kaareva segmentti**
**E—Suora segmentti**

1. Aloita AB-kaarten tallennus
2. Kun haluat tallentaa suoran ajolinjan, valitse Suora segmentti -painike.

*HUOMAA: Suora segmentti "venyy" kohdasta, jossa Suora segmentti -painiketta painettiin, kohtaan, jossa Kaareva segmentti -painiketta painetaan tai jossa Valmis-painiketta painetaan reitin valmistumisen merkiksi.*

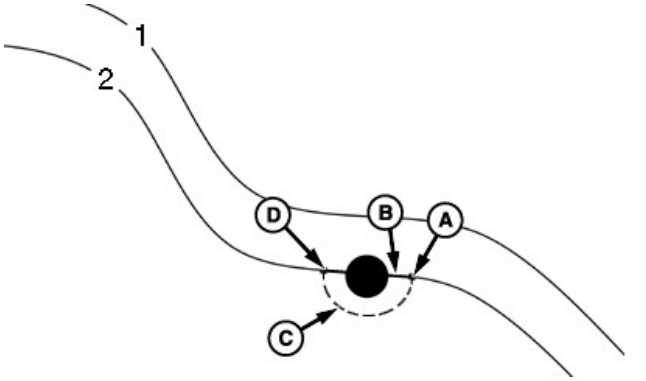
3. Lopeta suoran viivan tallennus ja jatka kaarevan ajolinjan tallentamista painamalla Kaareva viiva -painiketta.

Tästä toimenpiteestä voi olla hyötyä, kun reitissä on pitkä suora osuus tai kun esteitä on tarkoitus kiertää.

Kaarevien ja suorien segmenttien painikkeiden välillä voidaan vaihdella tallennuksen aikana tarpeen mukaan.

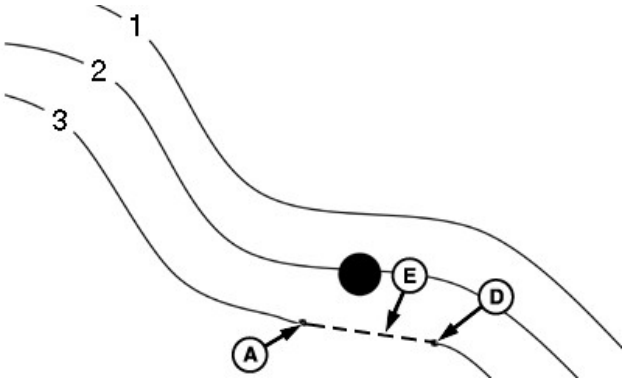
ct47125,1705347510873-22-15JAN24

## Suoran reitin tallentaminen mukautuvaan kaareen




PC9284—UN—29JUL06

*Esteen kiertäminen*




PC9285—UN—08AUG06

*Suora reitti*

PC15311—UN—09APR13

*Kaareva viiva- ja Suora viiva -painikkeet*

**A—Suora viiva valittuna**
**B—Pisteet on yhdistetty suoralla segmentillä**
**C—Traktorin reittiä ei tallennettu**
**D—Kaareva viiva valittuna**
**E—Ajolinja tallennetaan A- ja D-pisteiden välisenä suorana viivana**
**F—Kaareva viiva -painike**
**G—Suora viiva -painike**

1. Aloita mukautuvan kaaren tallennus.
2. Kun haluat tallentaa suoran ajolinjan, valitse Suora viiva -painike.

*HUOMAA: Suora segmentti "venyy" kohdasta, jossa Suora segmentti -painiketta painettiin, kohtaan, jossa Kaareva segmentti -painiketta painetaan tai jossa Valmis-painiketta painetaan reitin valmistumisen merkiksi.*

3. Lopeta suoran viivan tallennus ja jatka kaarevan ajolinjan tallentamista painamalla Kaareva viiva -painiketta.

Tästä toimenpiteestä voi olla hyötyä, kun reitissä on pitkä suora osuus tai kun esteitä on tarkoitus kiertää.

Kaarevien ja suorien segmenttien painikkeiden välillä voidaan vaihdella tallennuksen aikana tarpeen mukaan.

*HUOMAA: Luotavan suoran segmentin enimmäispituus on 0,8 km (0.5 mi. / 2640 ft.). Jos matka on tätä pidempi, viivasegmenttiä ei voi yhdistää ja ajolinjaan jää aukko.*

ct47125,1705347510690-22-15JAN24

## AutoTrac-kääntöautomatiikka

PC28762—UN—25AUG22

*AutoTrac-kääntöautomatiikka*

AutoTrac-kääntöautomatiikan toiminne automatisoi päätykäännökset varustetuissa koneissa. Tämän automatiikan ansiosta käyttäjä voi keskittyä muihin tehtäviin päätykäännösten hallinnan sijasta.

On suositeltavaa käyttää oletusasetuksia, kun AutoTrac-kääntöautomatiikka otetaan ensimmäistä kertaa käyttöön. Oletusasetukset ovat aloituspiste, joka toimii hyvin monien kone- ja työkonekokoonpanojen kanssa. Joissakin kokoonpanoissa AutoTrac-kääntöautomatiikan lisäasetuksia voi olla tarpeen mukauttaa suorituskyvyn hienosäätämiseksi. Esimerkiksi jos traktoria levennetään lisäämällä kolmoispyörät tai jos kääntösäteeseen vaikutetaan kääntökulman rajoittimia säätämällä, Enimmäiskääntösäde- ja Enimmäiskääntökulma-arvoja voi olla tarpeen säätää.

### Siirry kohtaan AutoTrac-kääntöautomatiikka

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse AutoTrac-kääntöautomatiikkatoiminne.

### Kartoitus

AutoTrac-kääntöautomatiikan karttamoduuli näyttää tietoja tulevista käännöksistä, kuten etäisyyden käännökseen ja käännöksen suunnan. Lisätietoa Kartoitus-toiminteesta on näyttötuessa.

### AutoTrac-kääntöautomatiikan yhteensopivuus

AutoTrac-kääntöautomatiikka on yhteensopiva seuraavien näyttöjen ja vastaanottimien kanssa:

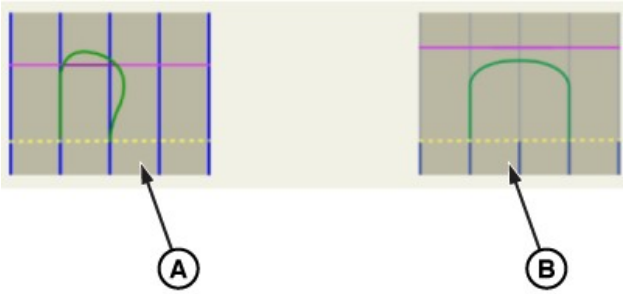
*HUOMAA: Päivitä ohjelmisto viimeisimpään versioon.*

- 4600 CommandCenter -näyttö
- Universaali 4640-näyttö
- G5 CommandCenter -näyttö
- Universaali G5-näyttö
- StarFire 3000 -vastaanotin
- StarFire 6000 -vastaanotin
- StarFire 7000 -vastaanotin
- StarFire 7500 -vastaanotin

AutoTrac-kääntöautomatiikka ei ole yhteensopiva seuraavien näyttöjen kanssa:

- 4200 CommandCenter
- 4600 CommandCenter -version 1 prosessori
- Universaali 4240-näyttö
- Alkuperäinen GreenStar-näyttö
- GreenStar 2 1800 -näyttö
- GreenStar 2 2600 -näyttö
- GreenStar 3 2630 -näyttö, kun käytössä on 4600 CommandCenter- tai universaali 4640-näyttö

### Ohita käännössuositus




PC613045—UN—20FEB24

*Ohita käännössuositus*

**A—Ei ohitusta**
**B—Ohita käännös**

AutoTrac-kääntöautomatiikka ehdottaa, että käännös ohitetaan tarpeen mukaan, kun ajolinjojen etäisyys on pienempi kuin koneen vähimmäiskääntösäde. Tämä toiminto on käytössä vain, kun U-tyypin käännökset on valittu.

Hyväksy käännöksen ohitus valitsemalla Ohita käännössuositus -viestistä OK. Sulje viesti tai valitse Peruuta, jos haluat hylätä suosituksen ja jatkaa ohittamatta käännöstä.

*HUOMAA: Valinnat säilytetään kylmissä ja lämpimissä käynnistysjaksoissa.*

*HUOMAA: Suositus tulee näkyviin uudelleen, kun peltoja vaihdetaan ja ajolinjojen etäisyys on kääntösädettä pienempi.*

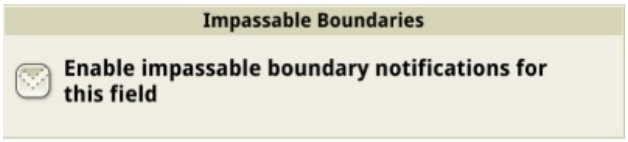
### Älykkään käännöksen koko

Kun ajolinjojen etäisyys on yhtä suuri tai suurempi kuin koneen vähimmäiskääntösäde, toiminne suunnittelee tehokkaan U-käännöksen.

Kun ajolinjojen etäisyys on pienempi kuin koneen vähimmäiskääntösäde, käännös on hehkulampun muotoinen ja sen suorittaminen vaatii enemmän tilaa.

*HUOMAA: Jos käännöksen ohitus hyväksytään, toiminne ohittaa älykkään käännöksen koon määritystoiminnon.*

### Ohittamattomat rajat




PC661533—UN—30JAN25

*Ohittamattomat rajat*

Ohittamattomat rajat -varoitus voidaan poistaa käytöstä valitsemalla asianomainen valintaruutu AutoTrac-kääntöautomatiikan lisäasetuksista. Valintaruutu palautuu oletustilaan (varoitus käytössä) seuraavissa olosuhteissa:

- Pelto vaihtuu
- Kuljettaja ei ole istuimella
- Virta kytketään avaimella pois päältä ja takaisin päälle

ch177nn,1738309063983-22-03FEB25

## Traktorin AutoTrac-kääntöautomatiikka

Käytä AutoTrac-kääntöautomatiikkaa iTEC-järjestelmän kanssa useiden ohjaamotehtävien automatisointiin. Tämän automatisoinnin ansiosta kuljettaja voi keskittyä koneen hallintaan ja tehtäviin laitteiston hallinnan sijaan.

### Toiminnan edellytykset

- AutoTrac-kääntöautomatiikan on oltava aktivoituna.
- Kääntöautomatiikan on oltava käytössä.
- iTEC-pääkatkaisimen on oltava päällä.

*HUOMAA: AutoTrac-kääntöautomatiikka ei ole yhteensopiva koneen käyttöajolinjojen kanssa.*

*HUOMAA: Jotta AutoTrac-kääntöautomatiikkaa voidaan käyttää AB-kaarien kanssa, AB-kaaret on tallennettava pellon toisesta päästä toiseen (päisteestä päisteeseen). Päätykäännöksiä ei luoda, jos AB-kaaria ei ole tallennettu oikein.*

- Valitse joko Suora ajoura, AB-kaaret tai AutoPath.
- Päistesarjat on määritettävä.
- Pellon rajatietojen on oltava täydelliset.
- Työkoneen profiilivaatimusten on täytyttävä.
- Koneen profiilivaatimusten on täytyttävä.
- 8-käännös voi olla käytössä (valinnainen).

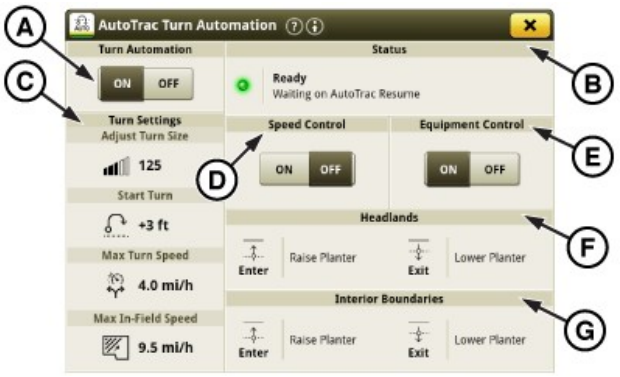
AutoTrac-kääntöautomatiikka sisältää edistyneen ajolinjan ohjauksen ja nopeuden säädön, työkoneen hallintajärjestelmän (IMS) toiminnot ja iTEC™-toiminnot. Käytettäessä AutoTrac-kääntöautomatiikkaa traktoreissa, joissa on IMS, tai tietyissä traktoreissa, joissa on iTEC, traktorin IMS:n tai iTEC:n on oltava pois käytöstä. Määritä seuraavan taulukon avulla, onko traktorin iTEC poistettava käytöstä.

| Konemalli | Sarjanumero |
|---|---|
| 6R | -20100 |
| 7R | -10001 |
| 8R | -67001 |
| 8RT | -909001 |
| 9R | -10000 |
| 9RT | -904000 |

*HUOMAA: Jos IMS tai iTEC on käytössä, G5 Universal -näytön iTEC-pääkatkaisin kytkeytyy automaattisesti pois päältä ja AutoTrac-kääntöautomatiikan asetuksia ei voi määrittää.*

Konetyypistä riippuen poista IMS tai iTEC käytöstä iTEC-toiminnon alta CommandCenter-näytössä tai oikeanpuoleisessa konsolissa. Jos haluat käyttää IMS- tai iTEC-järjestelmää uudelleen CommandCenter-näytössä, poista AutoTrac-kääntöautomatiikka ja iTEC käytöstä G5 Universal -näytössä.

### Traktorin AutoTrac-kääntöautomatiikan asetukset




PC620657—UN—17MAY24

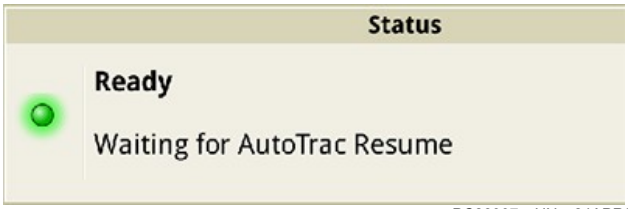
*Traktorin AutoTrac-kääntöautomatiikan asetussivu*

**A—Kääntöautomatiikka**
**B—Tila**
**C—Kääntöasetukset**
**D—Nopeuden säätö**
**E—Laiteohjaus**
**F—Päisteet**
**G—Sisärajat**

**Kääntöautomatiikka (A)** – Kytke ON (päälle) -asentoon, jotta AutoTrac-kääntöautomatiikka otetaan käyttöön.

*HUOMAA: Jos koneessa on iTEC, kääntöautomatiikan kytkeminen päälle aktivoi myös iTEC-toiminnot. Jos iTEC kytketään pois päältä, myös AutoTrac-kääntöautomatiikka kytkeytyy pois päältä.*

**Tila (B)** – Antaa käyttäjälle visuaalisen ilmauksen automatiikan tilasta.




PC28997—UN—24APR23

*Tila—Valmis—Odotetaan AutoTrac-palautusta*

- Harmaa LED (automatiikka pois käytöstä)—kääntöautomatiikan vaihtopainike on OFF-asennossa.
- Oranssi LED (ei valmis)—Vähintään yksi kääntöautomaation edellytyksistä ei täyty.
- Punainen LED (virhe havaittu)—Järjestelmävirhe havaittu.
- Vihreä LED (valmis)—Kääntöautomaatio on valmis. Ota käyttöön painamalla aktivointikatkaisinta.
- Sininen LED (aktiivinen)—Järjestelmä on toiminnassa.

**Kääntöasetukset (C)** – Näyttää lyhyesti kääntöautomatiikkaan liittyvien eri asetusten arvoja.

**Nopeuden säätö (D)** – Kytke nopeuden säätö OFF (pois päältä) -asentoon, jotta voit ohjata koneen nopeutta manuaalisesti.

*HUOMAA: Älä käytä nopeuden säätöä, jos muut sovellukset tai koneen toiminnot käyttävät myös nopeuden säätöä.*

*HUOMAA: Näytössä näkyy varoitusviesti ennen kääntymistä. Viesti neuvoo kuljettajaa vähentämään nopeutta turvallista ja tarkkaa käännöstä varten.*

**Laiteohjaus (E)** – Kytke laiteohjaus OFF (pois) -asentoon, jotta kääntöautomatiikka toimii ilman iTEC-asetuksia.

**Päisteet (F)** – Valitse tekstialue, jotta voit muokata päisteiden käynnistettyjä toimintosarjoja.

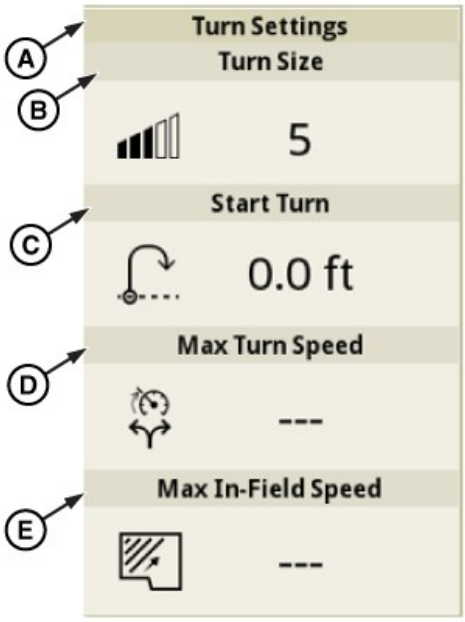
*HUOMAA: Jos sisärajat näkyvät harmaina, pellolla ei ole sisärajoja. Sisäraja on ajettava, jotta asetuksia voidaan käyttää.*

**Sisärajat (G)** – Valitse tekstialue, jotta voit muokata sisärajojen käynnistettyjä toimintosarjoja.

*HUOMAA: Jos sisärajat näkyvät harmaina, pellolla ei ole sisärajoja. Sisäraja on ajettava, jotta asetuksia voidaan käyttää.*

*HUOMAA: Lisätietoja kääntöautomatiikasta on AutoTrac-kääntöautomatiikan näyttötuessa.*

**Kääntöasetukset**




PC613043—UN—12FEB24

*Kääntöasetukset*

**A—Kääntöasetukset**
**B—Käännöksen koko**
**C—Aloita kääntö**
**D—Enimmäiskääntönopeus**
**E—Enimmäisnopeus pellolla**

**Kääntöasetukset (A)** – Näyttää lyhyesti kääntöautomatiikkaan liittyvien eri asetusten arvoja.

**Käännöksen koko (B)**—Säädä käännösreitin muotoa. Pienempi luku johtaa pienempään käännökseen ja päinvastoin.

**Aloita käännös (C)** – Säätää käännön reittiä alkamaan ennen päisteen rajan ylittämistä tai sen jälkeen.

*HUOMAA: Jos koneen nopeutta muutetaan manuaalisesti AutoTrac-kääntöautomatiikan käytön aikana, nopeuden automaation asetuksia suurimmalle käännösnopeudelle ja suurimmalle peltonopeudelle ei enää käytetä nopeuden säädön toimintoihin. AutoTrac-kääntöautomatiikka pysyy kuitenkin aktiivisena ja suorittaa edelleen käännösten ohjauksen edistyneitä toimintoja sekä työkoneen hallintajärjestelmän (IMS) ja iTEC-järjestelmän toimintoja.*

*HUOMAA: Enimmäiskääntönopeus ei ohita traktorille asetettua nopeutta. Koneen enimmäiskäyttönopeus AutoTrac-kääntöautomatiikan käytön aikana on kahdesta mainitusta arvosta alhaisempi.*

**Enimmäiskääntönopeus (D)** – Säätää koneen kääntymisvaiheen enimmäisnopeutta.

*HUOMAA: Enimmäispeltonopeus ei ohita traktorille asetettua nopeutta. Koneen enimmäiskäyttönopeus AutoTrac-kääntöautomatiikan käytön aikana on kahdesta mainitusta arvosta alhaisempi.*

**Enimmäispeltonopeus (E)** – Säätää koneen enimmäisnopeutta muualla kuin päisteessä.

**John Deere -traktoreiden yhteensopivuus**

Traktorin AutoTrac-kääntöautomatiikka on yhteensopiva seuraavien John Deere -traktorien kanssa:

*HUOMAA: 8x30T ja 9x30T eivät ole yhteensopivia AutoTrac-kääntöautomatiikan kanssa.*

- 6R FT4 (IVT ja iTEC)
- 7M (CQT) mallivuosi 2024 ja uudempi
- 7R FT4 (IVT, CQT ja e23)
- 8R, 8RT FT4 (EVT, IVT, PST 16 ja e23)
- 8RX (EVT, IVT ja e23)
- 9R, 9RX, 9RT FT4 (e18)
- 6R IT4 (IVT ja iTEC)
- 7R IT4 (IVT ja CQT)
- 8R, 8RT IT4 (IVT ja PST 16)
- 9R, 9RT IT4 (PST 18)
- 8x30 (IVT ja PST 16)
- 9x30 (PST 18)

IVT (portaaton vaihteisto)

CQT (CommandQuad II -vaihteisto)

PST (PowerShift-vaihteisto)

e18 (18-nopeuksinen PowerShift-vaihteisto Efficiency Manager -toiminnolla)

e23 (23-nopeuksinen PowerShift-vaihteisto Efficiency Manager -toiminnolla)

**Välissä hinattavien pneumaattisten kylvölaitteen siemenvaunujen yhteensopivuus**

Traktorin AutoTrac-kääntöautomatiikka on yhteensopiva seuraavien siemenvaunujen kanssa:

- C-sarja
- 1910-malli hydraulisella käytöllä

**Työkoneen yhteensopivuus**

Traktorin AutoTrac-kääntöautomatiikka ei ole yhteensopiva seuraavien työkoneiden kanssa:

- Eteen asennettavat työkoneet
- Useat yhtäaikaisesti sarjassa vedettävät työkoneet, joissa työkappaletta ei ole liitetty suoraan traktoriin

**Traktorin käännöskuviot**

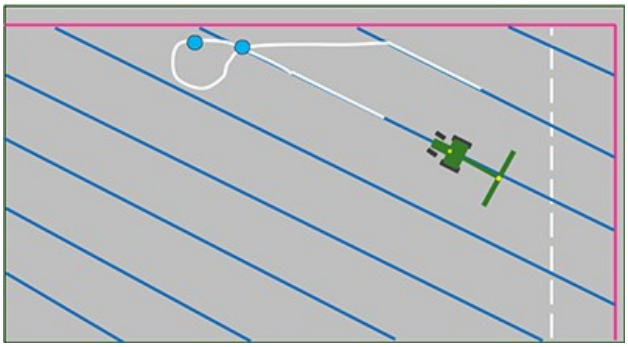
8-käännökset

*HUOMAA: Kahdeksikon muotoiset käännökset otetaan käyttöön Kartoitus-toiminteen AutoTrac-kääntöautomatiikan karttaselitteessä.*

Kahdeksikon muotoisia käännöksiä käytetään, kun pellolla on ylä-/alarajoja sekä vinoja ajouria. Käännös asetetaan rajojen sisään käyttäen puolta työkoneen leveydestä, jotta työkone pysyy rajojen sisäpuolella. Kone vaihtaa automaattisesti U-tyyppiseen käännökseen, jos ohjauslinjan kulma päisteeseen nähden on yli 45°, ja vaihtaa takaisin 8-muotoon, kun kulma on 45° tai vähemmän.

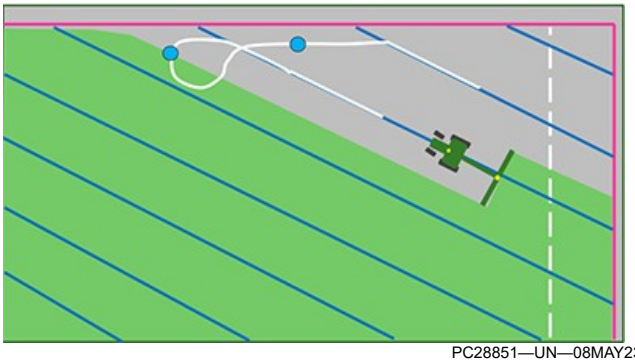
Numeron kahdeksan muotoiset käännökset ovat yhteensopivia suorien reittien kanssa.

Kun Maksimoi peitto käännöksissä -asetus on valittuna, se synkronoi iTEC-asetukset peiton kanssa. iTEC-toimintosarjat asetetaan peiton alku- ja loppupaikkoihin. Tämä asetus otetaan käyttöön Informaatio ja asetukset -kohdassa.



PC28850—UN—08MAY23

*Maksimoi peitto käännöksissä—POIS PÄÄLTÄ*



PC28851—UN—08MAY23

*Maksimoi peitto käännöksissä—PÄÄLLÄ*

**A—Peitto POIS KÄYTÖSTÄ**
**B—Peitto KÄYTÖSSÄ**

Lisätietoja kahdeksikkokäännöksistä on AutoTrac-kääntöautomatiikan näyttötuessa.

ch177nn,1707730259045-22-18SEP25

## Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomatiikka

Leikkuupuimurien AutoTrac-kääntöautomatiikka

automatisoi vain päätykäännökset. Leikkuupuimurien AutoTrac-kääntöautomatiikka ei ohjaa nopeutta tai muita koneen toimintoja.

AutoTrac-kääntöautomatiikka on yhteensopiva integroidun AutoTrac-ohjauksen ja RowSense-ohjauksen kanssa.

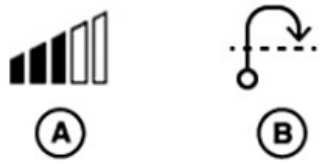
**Toiminnan edellytykset**

- AutoTrac-kääntöautomatiikan on oltava aktivoituna.
- Kääntöautomatiikan on oltava käytössä.
- Valitse joko Suora linja tai AutoPath.
- Pellon rajatietojen on oltava täydelliset.
- Koneen profiilivaatimusten on täytyttävä.
- Kierrekäännökset voivat olla käytössä (valinnainen).

Ajolinjan lopussa AutoTrac-kääntöautomatiikka on pois käytöstä ennen käännöstä, jos tyhjennyskierukka on aktiivinen tai pidennetty.

*HUOMAA: HUOMAA: Tyhjennyskierukka voidaan pidentää, jos toiminto on käytössä lisäasetuksissa.*

**Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomatiikan asetukset**




PC29160—UN—01JUN23

*Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomatiikan asetukset*

1. **Käännöksen koko (A)** – Säädä kääntöreitin muotoa. Pienempi luku johtaa pienempään käännökseen ja päinvastoin.
2. **Aloita käännös (B)**— säätää kääntöreitin alkamaan ennen päisteen rajan ylittämistä tai sen jälkeen.

**Leikkuupöydän noston/laskun automaatio**

PC661531—UN—29JAN25

*Leikkuupöydän noston/laskun automaatio*

Leikkuupöydän noston/laskun automaatio toimii yhdessä AutoTrac-kääntöautomatiikan kanssa ja nostaa ja laskee leikkuupöytää automaattisesti, kun kone ylittää tiettyjä alueita pellolla, kuten rajoja tai peittoalueita.

Kun molemmat ominaisuudet ovat käytössä ja edellytykset täyttyvät, kytke leikkuupöydän noston/laskun automaatio päälle painamalla monitoimivivussa olevaa aktivointipainiketta (2 tai 3).

*HUOMAA: Katso lisätietoja leikkuupöydän noston/laskun automaatiosta näyttötuesta ja/tai asianmukaisesta leikkuupuimurin käyttöohjeesta.*

**Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomatiikan yhteensopivuus**

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomatiikka on yhteensopiva seuraavien leikkuupuimurien kanssa:

| John Deere -leikkuupuimurit | Mallivuosi |
|---|---|
| S600-sarja | 2012–2017 |
| S540- ja S550-sarja | 2012 ja uudempi |
| T-sarja | 2012 ja uudempi |
| W-sarja | 2012 ja uudempi |

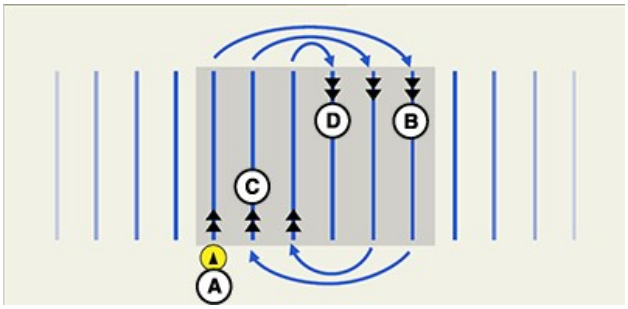
**Käännöskuviot**

*HUOMAA: Käännöskuviot valitsevat ajettavan ajolinjan peiton perusteella. Jos ajolinja on enimmäkseen katettu, leikkuupuimuri ohittaa ajolinjan ja siirtyy seuraavalle ajolinjalle.*

*HUOMAA: Kun useita koneita työskentelee samalla maalla, jaettua peittoa voidaan käyttää seuraavan ajolinjan määrittämiseen limittäisyyden välttämiseksi.*

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomatiikka pystyy tekemään kaksi kierrekäännöstä:

1. **Kierre sisään**—kierteisessä sisäkäännöksessä leikkuupuimuri kääntyy aina oikealle. Ohitusten määrä on maan koko, josta on vähennetty 2. Kun työ on valmis, ohitusten määrä pienenee vähitellen nollaan. Tässä esimerkissä maan koko on asetettu arvoon 6, joten ohituksia on enintään 4. Aloituspisteestä (A) leikkuupuimuri suorittaa ensimmäisen ajolinjan, ohittaa 4 ajolinjaa ja suorittaa viidennen ajolinjan (B). Leikkuupuimuri ohittaa 3 ajolinjaa ja suorittaa seuraavan ajolinjan (C) kuviossa. Leikkuupuimuri jatkaa kierteistä sisäänpäin kääntymistä, kunnes jokainen ajolinja on suoritettu. Kun viimeinen kääntyminen (D) on suoritettu, kone siirtyy oletusarvoisesti suoraan ajolinjaan. Käyttäjä siirtyy seuraavalle maalle ja jatkaa valittua kuviota.

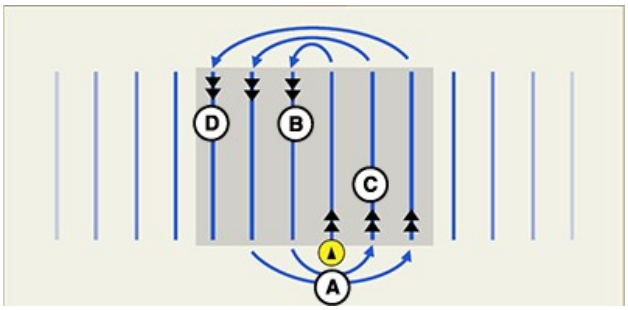



PC29159—UN—01JUN23

*Kierteinen sisäkäännös, kun maan koko on 6*

**A—Aloituspiste**
**B—Viides ajolinja**
**C—Seuraava ajolinja**
**D—Lopullinen käännös**

2. **Kierre ulos**—Leikkuupuimuri aloittaa maan keskeltä ja kulkee kierteisesti ulospäin kääntäen aina vasemmalle. Maan koko määrittää ohitusten enimmäismäärän. Ulospäin kierteisten käännösten aikana ohitusten määrä alkaa nollasta. Ajolinjojen aikana ohitusten määrä kasvaa vähitellen, kunnes ohitusten enimmäismäärä on saavutettu. Esimerkissä maan koko on 6 ja alkaa 0 ohituksella. Leikkuupuimuri siirtyy aloituspisteestä (A) riviä ylös ja kulkee viereistä ajolinjaan pitkin vasemmalle (B). Kun leikkuupuimuri saavuttaa toisen ajolinjan (B) lopun, ohitusten määrä kasvaa yhdellä, jolloin leikkuupuimuri voi ohittaa suoritetun rivin ja kulkea ylöspäin lähintä keskeneräistä ajolinjaa (C) pitkin. Leikkuupuimuri jatkaa kierteistä kääntymistä ulospäin, kunnes haluttu ajolinjojen määrä on saavutettu. Kun viimeinen kääntyminen (D) on suoritettu, kone siirtyy oletusarvoisesti suoraan ajolinjaan. Käyttäjä siirtyy seuraavalle maalle ja jatkaa valittua kuviota.




PC29158—UN—01JUN23

*Esimerkki ulospäin kierteisestä käännöksestä*

**A—Aloituspiste**
**B—Toinen rivi**
**C—Kolmas rivi**
**D—Lopullinen käännös**

ch177nn,1738062742433-22-31JAN25

## Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomatiikka

### Toiminnan edellytykset

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomatiikka on käytettävissä seuraavissa näyttötyypeissä, joissa on Automation 4.0 tai G5 Advanced -lisenssi:

- Universaali 4640-näyttö
- 4600 CommandCenter -näyttö
- G5 / G5$^{Plus}$ Universal -näyttö
- G5 / G5$^{Plus}$ CommandCenter -näyttö

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomatiikka tukee seuraavia ajolinjatyyppejä:

- Suora linja
- AutoPath (rivit)
- AutoPath (rajat)

*HUOMAA: Päisteelle tultaessa ja pellolta poistuttaessa järjestelmä asettaa Viljelykasvin ulkopuolella -lipun tilaksi tosi päisteen rajakohdassa, jossa koneen etuakselin keskusta on.*

*Päisteeltä poistuttaessa ja pellolle tultaessa järjestelmä asettaa Viljelykasvin ulkopuolella -lipun tilaksi epätosi päisteen rajakohdassa, jossa koneen etuakselin keskusta on.*

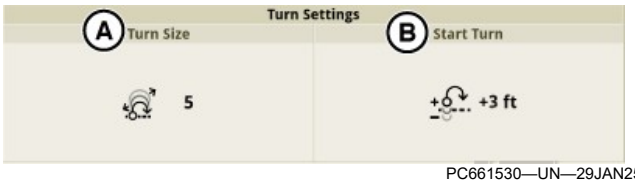
Seuraavat toiminnot eivät ole käytettävissä ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomatiikassa:

- Nopeuden säätö
- Toimintosarjan asetukset
- Nopeusasetukset pelto- ja käännösnopeudelle
- AB-kaaret, mukautuvat kaaret ja ympyrät

### Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomatiikan asetukset

*HUOMAA: Kun ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomatiikka on käytössä, se siirtyy Valmis-tilaan ilman nopeuden säädön asetuksia tai toimintosarjan asetuksia.*

### Kääntöasetukset – suora linja




PC661530—UN—29JAN25

*Kääntöasetukset – suora linja*

**Käännöksen koko (A):** Säädä käännösreitin muotoa. Pienempi luku johtaa pienempään käännökseen ja päinvastoin.

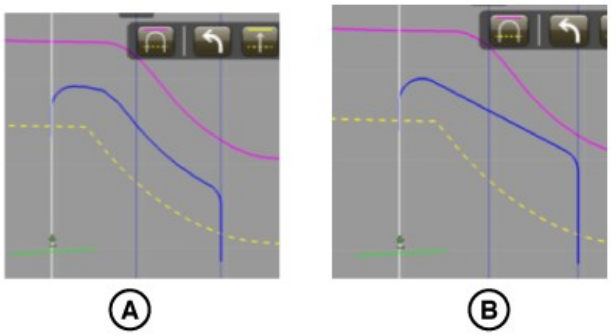
**Aloita käännös (B):** Säädä kääntöreitti alkamaan ennen päisteen rajan ylittämistä tai sen jälkeen.

### Seuraa päistettä

PC662153—UN—17FEB25

*Seuraa päistettä*

Seuraa päistettä -toiminto on lisäasetus ja saatavilla vain, kun käytetään Suora linja -ohjaustilaa.




PC661535—UN—02FEB25

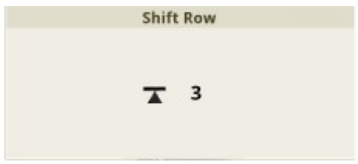
*Seuraa päistettä*

**A—Seuraa päistettä käytössä**
**B—Seuraa päistettä ei käytössä**

Kun Seuraa päistettä -toiminto on käytössä, kone seuraa päisteen kaarteita, jos niitä on. Kun toiminto ei ole käytössä, kone seuraa päisteen lyhintä (suoraa) reittiä päisteen poikki eikä seuraa mahdollisia kaarteita. Seuraa päistettä -toiminto on oletusarvoisesti käytössä. Vaihtopainikkeen valinta säilyy virtajaksojen aikana.

*HUOMAA: Seuraa päistettä -toiminto on saatavilla vain, kun käytetään Suora linja -ohjaustilaa.*

### Kääntöasetukset – AutoPath (rivit)




PC659264—UN—29JAN25

*Siirrä rivi*

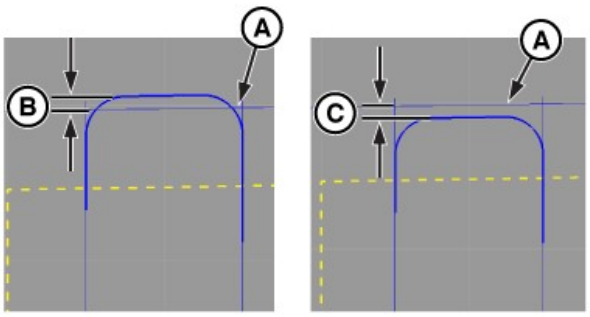
Kun AutoPath (rivit) on käytössä, Siirrä rivi -asetus siirtää määritetyt rivit nykyisestä AutoPath-päistelinjasta. Siirrä rivi -toiminnolla voidaan valita siirron suunta (sisään tai ulos) ja siirrettävien rivien määrä.

### Kääntöasetukset – AutoPath (rajat)

PC661529—UN—29JAN25

*Aloituskäännöksen siirtymä*

Aloituskäännöksen siirtymä on sijainti, jossa kone aloittaa automatisoidun käännöksen AutoPath-rajalinjaan nähden.




PC662154—UN—20FEB25

*Aloituskäännöksen siirtymä*

**A—AutoPath-rajalinja**
**B—Positiivinen siirtymä**
**C—Negatiivinen siirtymä**

Positiivinen siirtymä (B) tarkoittaa, että kone kääntyy AutoPath-rajalinjan (A) jälkeen. Negatiivinen siirtymä (C) tarkoittaa, että käännös tehdään ennen AutoPath-rajalinjaa (A).

Aloituskäännöksen siirtymän arvoalue on +100...–100 ja sitä säädetään 0,3 metrin (1 ft) välein.

### Ruiskutuslaite/Floater – AutoTrac™-kääntöautomatiikan yhteensopivuus

**TÄRKEÄÄ:** ***Lisätietoja yhteensopivuudesta on Maatalous-myyntioppaassa. https://salesmanual.deere.com***

### Käännöskuviot

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomatiikka tukee vain U-käännöksiä.

ch177nn,1737962575461-22-24NOV25

## Machine Sync

PC28763—UN—25AUG22

*Machine Sync*

John Deere Machine Sync mahdollistaa liikkeet yhteensopivien koneiden välillä. Machine Sync käyttää AutoTrac-ohjausta nostimen ohjaamiseen perusasentoon suhteessa johtajaan. Nostin pysyy tässä sijainnissa käytön aikana. Machine Sync säilyttää pitkittäis- ja sivuttaissuuntaiset siirtymät johtajan ja nostimen välillä hyödyntäen StarFire-vastaanottimista saatavaa tietoa. Tiedot siirtyvät langattomasti koneiden välillä JDLink-modeemin avulla kaikkiin koneisiin.

Machine Sync ei käytä matkapuhelinviestintää.

### Siirtyminen John Deere Machine Synciin

1. Valitse valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse John Deere Machine Sync -sovellus.

### Vaatimukset

Jotta John Deere Machine Sync toimisi, seuraavien vaatimusten on täytyttävä:

#### *Verkkovaatimukset*

John Deere Machine Sync edellyttää tiedon siirtoa johtaja- ja nostinkoneiden välillä- Sekä johtaja että nostin on yhdistettävä samaan langattomaan verkkoon. Johtaja voi luoda verkon John Deere Machine Sync -sovelluksessa tai Wireless Settings -sovelluksessa. Nostin liittyy johtajan verkkoon John Deere Machine Sync -toiminteen avulla.

Lisätietoa langattoman verkon määrittämisestä ja siihen liittymisestä on Wireless Settings -sovelluksessa.

#### *Johtajan vaatimukset*

*HUOMAA: Päivitä ohjelmisto viimeisimpään versioon.*

- Koneessa on oltava 4. sukupolven tai G5 Universal -näyttö.
- Koneessa on oltava StarFire 6000-, StarFire 7000- tai StarFire 7500 -vastaanotin jaetulla signaalilla.
- Koneessa on oltava JDLink-modeemi.
  - JDLink Boost -yhteyttä tuetaan.
- Koneessa on oltava lisäantennisarja asennettuna.
- Koneessa on oltava oikea lisenssi.

#### *Nostimen vaatimukset*

*HUOMAA: Päivitä ohjelmisto viimeisimpään versioon.*

- Koneen on oltava traktori.
- Koneessa on oltava 4. sukupolven, G5 CommandCenter tai G5 Universal -näyttö.
- Koneessa on oltava StarFire 6000-, StarFire 7000- tai StarFire 7500 -vastaanotin jaetulla signaalilla.
- Koneessa on oltava JDLink-modeemi.
- Koneessa on oltava lisäantennisarja asennettuna.
- Koneessa on oltava oikea lisenssi.
- Koneessa on oltava Tractor Implement Automation (traktorin työkoneautomatiikka) -aktivointi.

*HUOMAA: Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään Tractor Implement Automation -järjestelmän aktivointia varten.*

### Ennen Machine Syncin käyttöä

#### *Työkonehallinta-sovellus*

Varmista, että koneen tiedot, kuten mittaukset ja siirtymät, ovat oikein ja kirjattu näyttöön.

*Johtaja*

- Varmista, että koneen ja työkoneen profiiliasetukset ovat oikeat.

*Nostin*

- Tarkista, että koneen tyyppi on traktori.
- Varmista, että koneen siirtymät ovat oikeat.

#### *AutoTrac-toiminne*

**TÄRKEÄÄ: Machine Sync ei tue kaaria, jotka ovat metriä kohden yli 0,5°.**

**Jos johtaja on tiukassa kaarteessa tai sen reitin suuntaa muutetaan, nostin ei voi seurata ja John Deere Machine Sync poistuu käytöstä. Kun John Deere Machine Sync poistetaan käytöstä, äänimerkki, jota seuraa ilmoitus, kertoo, miksi se poistetiin käytöstä.**

*HUOMAA: Ennen kuin muutat mitään AutoTrac-ohjauksen tai John Deere Machine Syncin asetuksia, kirjoita nykyiset arvot muistiin.*

*Johtaja*

*HUOMAA: Järjestelmä säilyttää Machine Sync -johtajan tilan, kun virta kytketään pois päältä ja takaisin päälle, kehottamatta johtajaa pitämään Machine Syncin käytössä.*

- Machine Sync toimii minkä tahansa saatavilla olevan ajolinjan AutoTrac-ohjausmenetelmän kanssa.
- AutoTracia ei vaadita johtajalle.

*Nostin*

*HUOMAA: Järjestelmä kehottaa seuraajaa pitämään Machine Syncin käytössä vain, jos se oli käytössä viimeisen virtajakson aikana.*

*HUOMAA: Machine Syncin käytön vaihtopainike on oletusarvoisesti päällä kehotteessa.*

Hienosäädä AutoTrac-ohjauksen eteenpäinohjauksen säädöt kaikille koneille yksitellen ennen Machine Syncin käyttöä.

***Jakaminen-toiminne***

Jakaminen-toiminne tarjoaa lisätiedonsiirtoa johtajan ja nostimen välillä.

*HUOMAA: Jakamisen on oltava käytössä sekä johtajan että nostimen näytöissä. Oikotie Jakaminen-toiminteeseen löytyy Machine Syncin Informaatio ja asetukset -sivulta.*

*HUOMAA: Kun haluat sammuttaa IFDS:n, varmista, että Machine Sync on pois päältä.*

*Johtaja*

- Varmista, että jakaminen on valittu käyttöön, jotta voit käyttää Tietojen jakaminen pellolla -ominaisuuksia.
- Varmista, että kaikki työryhmän G5-näytöt määritetään samaan työtunnukseen.

*Nostin*

- Varmista, että jakaminen on valittu käyttöön, jotta voit käyttää Tietojen jakaminen pellolla -ominaisuuksia.
- Varmista, että kaikki työryhmän G5-näytöt määritetään samaan työtunnukseen.
- Varmista, että työkoneen profiiliin työkonehallintaan on määritetty johtajan mukainen toimintatyyppi.

Seuraavat tiedot siirretään johtajan ja seuraajan välillä jakamista käytettäessä:

- Käyttäjän nimi kartalla
- Johtajan automaattinen valinta
- Viljasäiliön täyttötaso
- Tyhjennyskierukan tila
- Verkon salasanan jakaminen
- Peittokartan jakaminen

Viljasäiliön täyttötaso ja tyhjennyskierukan tila näytetään valitun johtajan ruudussa Machine Sync -toiminteen pääsivulla. Näitä tilakuvakkeita voi tarkastella myös aloitussivulla valitsemalla yhden Machine Sync -johtajaluettelon työskentelysivumoduuleista Näytönvalitsin-toiminteessa.

***Jakaminen JDLink Boost -yhteydellä***

Kun johtaja ja seuraaja ovat 50 metrin (165 ft) päässä toisistaan, Wi-Fi-yhteyden jakaminen poistetaan käytöstä. Yhteystoiminnot, kuten reaaliaikaisten tietojen seuranta, etänäytön käyttö ja peltotietojen jakaminen, eivät ole tällöin käytettävissä.

*HUOMAA: Tiedot säilyvät ennallaan tänä aikana ja jaetaan isännän kanssa, kun yhteys muodostetaan uudelleen.*

**Käytöstäpoiston parhaat käytännöt**

Kun ohjauspyörää käännetään Machine Syncin käytöstä poistamiseksi, seuraajan määritetty nopeus muuttuu vastaamaan johtajan viimeistä tunnettua nopeutta. Jotta traktorin asetettua nopeutta ei tarvitsisi nollata joka kerta ja jotta nollauksessa ei ole viivettä, kun Machine Sync poistetaan käytöstä, seuraavia käytöstä poistamisen menetelmiä suositellaan:

- Traktorissa, jossa on PST-vaihteisto, säädä vaihdevipua ylös, valitse Nopeusasetus 1- tai Nopeusasetus 2 -painike, jolle on määritetty nykyistä suurempi nopeus, tai vieritä nopeuden säätöpyörää ylöspäin.
- Traktorissa, jossa on IVT- tai EVT-vaihteisto ja lineaarivipu, siirrä ajonopeusvipu manuaalisesti F1-asennosta F2-asentoon tai suurenna asetusnopeutta käyttämällä nopeuden säätöpyörää.
- Traktorissa, jossa on IVT- tai EVT-vaihteisto ja CommandPro-vipu, mikä tahansa vivun liike (myös taaksepäin) poistaa nopeuden automatiikan käytöstä.

ch177nn,1737360580712-22-11FEB26

## Yhteensopivuus John Deere Machine Syncin kanssa

**John Deere -traktoreiden yhteensopivuus:**

*HUOMAA: 6R-sarjan traktorit, joissa on CommandPRO, ovat yhteensopivia G5-näytön Machine Sync -toiminnon kanssa vain MFTCU-hyötykuorman AL229483A asennuksen kanssa.*

*HUOMAA: 8x30T- ja 9x30T-koneet eivät ole yhteensopivia Machine Syncin kanssa.*

- 6R (IVT)
- 7M (CQT) mallivuosi 2024 ja uudempi
- 7R (IVT, CQT ja e23)
- 8R (EVT, IVT, PST ja e23)
- 8RT (EVT, IVT, PST ja e23)
- 8RX (EVT, IVT ja e23)
- 8x30 (IVT ja PST)

- 9R (PST)
- 9RT (PST)
- 9RX (PST)
- 9x30 (PST)

EVT (sähköinen portaaton vaihteisto)

IVT (portaaton vaihteisto)

CQT (CommandQuad II -vaihteisto)

PST (PowerShift-vaihteisto)

e23 (23-nopeuksinen PowerShift-vaihteisto Efficiency Manager -toiminnolla)

**John Deere -puimureiden yhteensopivuus:**

- S-sarja
- T-sarja
- W-sarja
- X-sarja
- 50-, 60- ja 70-sarjat

*HUOMAA: 70-sarjaa varten tarvitaan lisäsarja, jotta viljasäiliön täyttötiedot näkyvät.*

**John Deeren itsekulkevien ajosilppureiden yhteensopivuus:**

- 8000
- 9000

**John Deeren itsekulkevien sokeriruokoharvesterien yhteensopivuus:**

- CH570W
- CH570T
- CH950
- CH960

**ATU/ATC/Reichhardt GREENFIT -yhteensopivuus:**

ATU300/ATC300 ja GREN FIT voivat teknisesti toimia Machine Sync -johtajana, vaikka seuraajan suorituskyky riippuu suuresti johtavan koneen ohjausjärjestelmän tarkkuudesta.

*HUOMAA: Vahva suosituksemme on käyttää integroitua AutoTrac-järjestelmää Machine Sync -johtajille.*

**Machine Sync ei ole yhteensopiva seuraavien kanssa:**

- Alkuperäinen GreenStar, GreenStar 2 1800 ja GreenStar 2 2600
- GreenStar 3 2630 -näyttö, kun käytössä on 4600 CommandCenter
- JDLink 2G- ja JDLink 3G -modeemit
- Koneen radioviestintälaite (MCR)
- Alkuperäinen StarFire-, StarFire 300- ja StarFire iTC -vastaanottimet

**Machine Sync sekalaisissa näytöissä:**

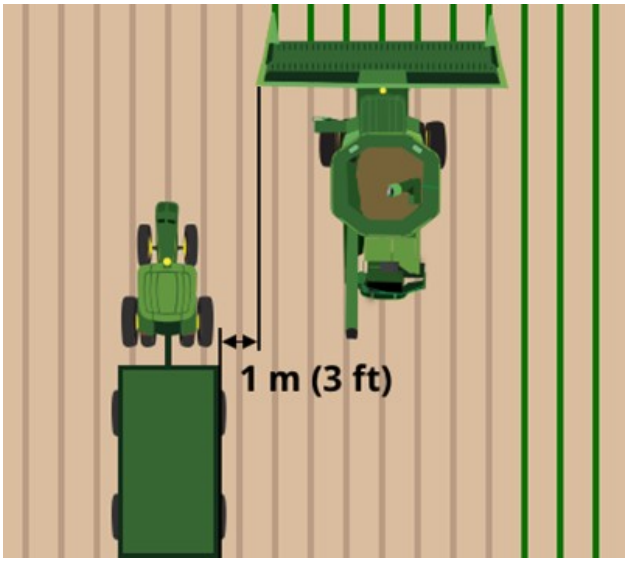
Machine Sync toimii yhteensopivien 4. sukupolven ja G5-näyttöjen välillä. Varmista, että jokaisessa käytettävässä näytössä on asianmukaiset aktivoinnit tai lisenssit Machine Syncin käyttöä varten. Katso Ag-myyntioppaasta tarvittavien aktivointien tai lisenssien luettelo.

*HUOMAA: 4. sukupolven näytöt vaativat Machine Sync -aktivoinnin, kun taas G5-näytöt vaativat lisenssin.*

**Vastuuvapautuslausekkeet:**

**HUOMIO: Vältä loukkaantumisen tai onnettomuuden vaara. Ole valppaana ja ohjaa tarvittaessa itse ohjauspyörällä. John Deere Machine Sync ei havaitse esteitä tai sivullisia, eikä estä niihin törmäämistä.**

**HUOMIO: Vältä loukkaantumisen tai onnettomuuden vaara. Kun ajat johtajan takana, ole valppaana ja ohjaa tarvittaessa itse johtajan äkkipysähdysten varalta. Machine Sync ei pysäytä seuraajaa täysin.**




PC28837—UN—11OCT22

- Machine Sync ei ole tarkoitettu tukemaan minkään koneen tai laitteen osan käyttämistä alle 1 metrin (3 ft) päässä muista koneista tai laitteista.
- Machine Sync ei sovi käytettäväksi päätykäännöksissä.
- Machine Sync ei kompensoi koneiden välisiä kaltevuuseroja.
- Machine Syncin käyttöä ei tueta, jos johtajan nopeus on yli 16,0 km/h (10 mph).
- Konesynkronoinnin käyttöä ei tueta, jos nopeus on yli 0 km/h (0 mph).

*HUOMAA: Haun tai reitittämisen vähimmäisnopeusvaatimus 9-sarjan niveltraktoreille on 2 km/h (1.2 mph).*

John Deere Machine Syncin paras suorituskyky saavutetaan seuraavasti:

- Suora reitti on tarkempi kuin kaareva reitti.
- Alhaiset nopeudet ovat tarkempia kuin korkeat nopeudet, kun käytössä ei ole suora reitti.
- Loivasti kaarevat reitit ovat tarkempia kuin tiukalla kääntösäteellä tehdyt.
- Edellä mainituissa tilanteissa perävaunullisten traktorien suorituskyky vaihtelee enemmän kuin muiden mallien.
- Machine Sync edellyttää AutoTrac-lisäasetusten muokkaamista optimaalista suorituskykyä varten.

### Jaettu signaali

Jaetun signaalin avulla StarFire-vastaanottimet voivat jakaa tietoa, kun ne yhdistetään Machine Sync -sadonkorjuuautomatiikan avulla. Tämän ansiosta kaksi koneen vastaanotinta voivat maksimoida järjestelmän suorituskyvyn sadonkorjuun aikana. Seuraava taulukko kuvaa tämän järjestelmän odotettua tarkkuutta:

| Leikkuupuimurin vastaanottimen aktivaatiotaso | Viljavaunutraktorin vastaanottimen aktivaatiotaso | Järjestelmän kokonaistarkkuustaso | Kahden vastaanottimen välinen suhde |
|---|---|---|---|
| SF1 | SF1 | SF1 | RTK |
| SF3 / SF2 | SF1 | SF3 / SF2 | RTK |
| SF3 / SF2 | SF3 / SF2 | SF3 / SF2 | RTK |
| RTK | SF1 | RTK | RTK |
| RTK | SF3 / SF2 | RTK | RTK |

*Jaettu signaali*

Jaettu signaali on yhteensopiva saman- tai erimallisten vastaanottimien kanssa. Machine Syncin käyttö on pakollista, elleivät seuraavat ehdot täyty sekä johtajan että seuraajan kohdalla:

- StarFire 7000 -vastaanotin tai uudempi
- StarFire SF-RTK -korjaus molemmissa vastaanottimissa.

ZIDXK1X,1749554066047-22-06OCT25

## Machine Sync -hallintalaitteet

*HUOMAA: Kaikki liikkumiseen liittyvät asetukset estetään, kunnes RDC-istunto on valmis.*

### Aloituspiste

**TÄRKEÄÄ: Aloituspiste luodaan automaattisesti työkonehallintasovelluksen asetusten ja toimintavyöhykkeen mukaan. Varmista ennen Machine Syncin käyttämistä, että kaikki koneen ja työkoneen asetukset ja siirtymät ovat oikeat.**

*HUOMAA: Aseta aloituspiste -painike on käytettävissä vain, kun nostin on toimintasäteen sisässä. Toimintavyöhyke näkyy kartassa rajana.*

PC28764—UN—25AUG22

Aloituspiste on piste, jossa järjestelmä ohjaa seuraajan sallimaan tuotteen purkamisen. Aloituspiste luodaan automaattisesti työkonehallintasovelluksen asetusten ja toimintavyöhykkeen muodon perusteella.

Oletusaloituspiste on yksilöity johtajan ja seuraajan asetusten mukaan.

Tallenna muu kuin oletuksena asetettu aloituspiste valitsemalla Aseta aloituspiste -painike.

*HUOMAA: Käyttäjän määrittämä aloituspiste voi hävitä, jos näyttö liitetään eri koneeseen, valitaan eri koneen profiili tai jokin osa poistetaan tai vaihdetaan. Varmista, että käyttäjän määrittämä aloituspiste asetetaan ennen käyttöä.*

### Useita aloituspisteitä

PC28765—UN—25AUG22

*Asetus-/kytkentätilan vaihto*

Seuraaja voi luoda useita aloituspisteitä tietoihin ja asetuksiin. Kullekin aloituspisteelle määritetään automaattisesti numero.

Kun haluat asettaa aloituspisteen, vaihda asetus-/kytkentätilan vaihtaja asetustilaan ja valitse sitten aloituspisteen numero. Aloituspiste asetetaan seuraajaan sijaintiin.

Kun haluat vaihtaa aktiivisen aloituspisteen, vaihda asetus-/kytkentätilan vaihtaja kytkentätilaan ja valitse sitten aloituspisteen numero. Kun AutoTrac on kytketty käyttöön, nostin seuraa ajolinjaa valittuun aloituspisteeseen.

### Peilaus

U-muotoisen vyöhykkeen toisella puolella asetetut aloituspisteet peilataan automaattisesti myös toiselle puolelle, kun seuraaja on siirtynyt toiselle puolelle. Tämä toiminto aktivoituu, kun seuraavat toiminnot on otettu käyttöön Machine Sync -asetuksissa:

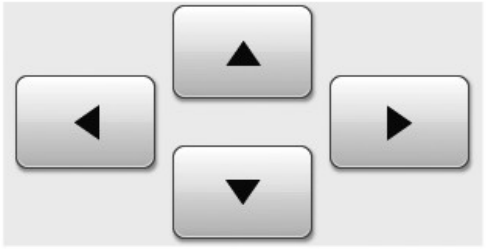
1. U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus on käytössä.
2. Hallittu liikenne -tila on käytössä.

3. Useita aloituspisteitä -asetus on käytössä.

### Nopeusherkkyys

Määritä nopeusherkkyys on Machine Syncin lisäasetuksissa. Seuraajan nopeudensiirroista asteittaisempia tai aggressiivisempia nopeusherkkyyttä säätämällä.

### Pienet muutokset



PC28082—UN—28JUL20

*Painikkeet*

Machine Sync antaa johtajan ja seuraajan siirtää seuraajaa hieman, jotta materiaali jakautuu tasaisesti purkuvaunuun.

Pieni lisäys on etäisyys, jonka seuraaja liikkuu joka kerta, kun työntökatkaisin valitaan. Linja- ja sivulisäyksen mittaa voi säätää informaatiota ja asetuksia muokkaamalla.

*HUOMAA: Työntökatkaisimilla tehtyjä säätöjä ei tallenneta, ellei Tallenna lisäykset seuraavaa yhteyttä varten -asetus ole päällä informaatiossa ja asetuksissa.*

### Automaattinen purku

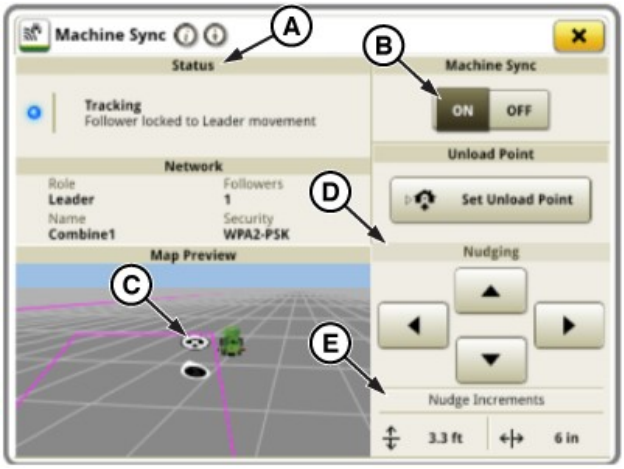
PC662149—UN—11FEB25

*Automaattinen purku*

Automaattinen purku voidaan ottaa käyttöön tai poistaa käytöstä Machine Syncin lisäasetuksissa. Toiminto käyttää stereokameraa ja siirtää jyvävaunua automaattisesti eteen- tai taaksepäin, kunnes se on täytetty.

ZIDXK1X,1749547689065-22-23JUN25

## Machine Syncin käyttäminen – Johtaja




PC689864—UN—26SEP25

**A—Konesynkronointiohjelman tila**
**B—Pääohjaus-vaihtokytkin**
**C—Aloituspiste**
**D—Painikkeet**

### Johtaja – Ei valmis

John Deere Machine Syncin tila (A) on edelleen "ei valmis", kunnes nostin on toimintasäteen sisällä. Tilanosoittimen väri on oranssi.

*HUOMAA: Toimintasäde näkyy, kun nostin ja johtajat ovat yhteydessä toisiinsa.*

Master-vaihtopainikkeen (B) on oltava käytössä, jotta John Deere Machine Sync toimisi.

*HUOMAA: John Deere Machine Sync on otettava käyttöön jokaisen virran katkaisun ja kytkennän jälkeen.*

*HUOMAA: Langattomista reitittimistä, radiopuhelimista (CB), lisäsähkömoottoreista, kaukosäätimistä, Bluetooth-laitteista tai antenneista tulevat häiriöt voivat aiheuttaa signaaliongelmia. Signaaliongelmat voivat estää alkuyhdistämisen tai aiheuttaa viestintäviiveistä johtuvia aikakatkaisuja. Jos seuraaja on toimintasäteellä, eikä johtaja havaitse sitä, pyydä apua John Deere -jälleenmyyjältä.*

### Johtaja – Valmis

Kun nostin ja johtaja ovat paikallaan ja valmiina seuraamaan, John Deere Machine Sync siirtyy valmis-tilaan. Tilanosoitin muuttuu vihreäksi.

### Johtaja – Hakeminen

Machine Syncin tilaksi muuttuu Haetaan, kun seuraaja on toimintasäteen sisällä ja AutoTrac-aktivointikatkaisinta on painettu. Tilanosoitin muuttuu siniseksi.

*HUOMAA: Kun Machine Sync on haku-/seurantatilassa, seuraavat toiminnot on poistettu käytöstä:*

- *Ajolinjan vaihto (ajolinjan AutoTrac-ohjaus)*
- *Vaihdot (kaikki ajolinjatyypit)*
- *Sivuttaiset siirtymät (hydrauliikan hallintakahvan määrityspainikkeiden painaminen)*

*HUOMAA: Machine Sync -tila ei vaikuta RowSense-vaihtoihin.*

### Johtaja – Seuranta

John Deere Machine Syncin tilaksi muuttuu Seuranta, kun nostin saavuttaa aloituspisteensä (C).

Nostin seuraa nyt johtajaa. Kun johtajan suunta tai nopeus vaihtuu, seuraaja seuraa johtajan muutoksia.

Johtaja voi nyt purkaa seuraajan viljavaunuun.

Valitse tarpeen mukaan lisäyspainikkeet (D), joilla seuraajan sijaintia voidaan säätää.

### Johtajan toimintavyöhykkeen asetukset

*HUOMAA: U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus voidaan ottaa käyttöön Informaatio ja asetukset -kohdassa.*

*HUOMAA: U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus ei sovellu johtavalle leikkuupuimurille.*

Kun koneen tyypiksi työkonehallinnassa on asetettu puimuri, leikkuupuimuri tai muu, Machine Sync käyttää oletusarvoisesti vasemmalta ohjattavaa toimintavyöhykettä. Kaikilla muilla konetyypeillä käytetään oletusarvoisesti U-muotoista toimintavyöhykettä.

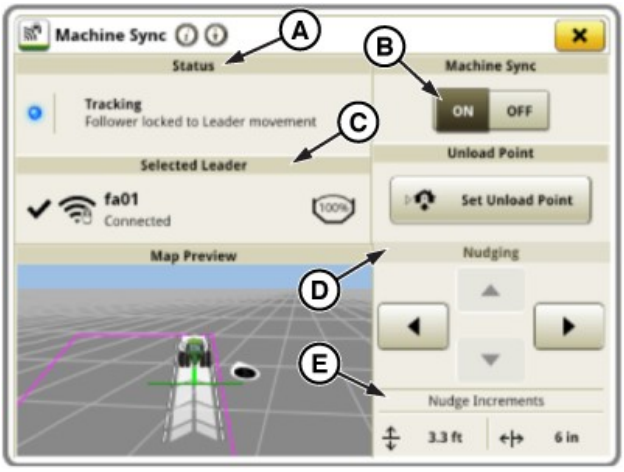
Kun U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus -asetus on käytössä, toimintavyöhyke on U:n muotoinen. Kun U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus -asetus on pois käytöstä, toimintavyöhyke on vain konene vasemmalla puolella. U-muotoisella toimintavyöhykkeellä sisäleveyden ja -pituuden voi säätää johtajan tiedoista ja asetuksista.

Toimintavyöhykkeen kokonaispituutta voidaan säätää muuttamalla toimintavyöhykkeen etureunan ja toimintavyöhykkeen takareunan arvoja. Oletusarvot:

- Etureuna 25 m (82 ft)
- Takareuna 20 m (65,6 ft)

ZIDXK1X,1749561926105-22-01OCT25

## John Deere Machine Syncin käyttö – Nostin




PC689865—UN—26SEP25

**A—Konesynkronointiohjelman tila**
**B—Pääohjaus-vaihtokytkin**
**C—Painikkeet**
**D—Valittu johtaja -ruutu**

### Nostin – Ei valmis

John Deere Machine Syncin tila (A) on edelleen "ei valmis", kunnes nostin on toimintasäteen sisällä ja valmis seuraamaan. Tilanosoittimen väri on oranssi.

*HUOMAA: Toimintasäde näkyy, kun nostin ja johtaja ovat yhteydessä toisiinsa.*

Master-vaihtopainikkeen (B) on oltava käytössä, jotta John Deere Machine Sync toimisi.

*HUOMAA: John Deere Machine Sync on otettava käyttöön jokaisen virran katkaisun ja kytkennän jälkeen.*

### Nostin – Valmis

Kun nostin ja johtaja ovat paikallaan ja valmiina seuraamaan, John Deere Machine Sync siirtyy valmis-tilaan. Tilanosoitin muuttuu vihreäksi.

### Nostin – Haetaan

Machine Syncin tilaksi muuttuu Haetaan, kun seuraaja on toimintasäteen sisällä ja AutoTrac-aktivointikatkaisinta on painettu. Tilanosoitin muuttuu siniseksi.

*HUOMAA: Valkoiset nuolet ja määritetty kytkentäalue ohjaavat käyttäjät optimaaliseen paikkaan, jossa Machine Sync voidaan aktivoida heti aloituspisteen takana. Tämä parantaa asiakkaan mukavuutta ja minimoi hankinnan vaihtelevuuden.*

### Nostin – Seuranta

Machine Syncin tilaksi muuttuu Ajolinjan ohjaus, kun nostin saavuttaa aloituspisteensä.

Nostin seuraa nyt johtajaa. Kun johtajan suunta tai nopeus vaihtuu, seuraaja seuraa johtajan muutoksia.

Johtaja voi nyt purkaa seuraajan viljavaunuun.

Valitse tarpeen mukaan lisäyspainikkeet (C), joilla seuraajan sijaintia voidaan säätää.

Viljasäiliön täyttötaso ja tyhjennyskierukan tila näytetään valitun johtajan ruudussa (D).

Käytön aikana nopeutta saa säätää ainoastaan kaasulla. Vaihteen vaihtaminen käytön aikana kytkee John Deere Machine Syncin pois käytöstä.

9R- ja 6R-traktorien automaattisen nopeudensäädön vuoksi on suositeltavaa käyttää kyseisiä koneita täydellä kaasulla, kun John Deere Machine Sync on käytössä.

Toiminto voidaan kytkeä pois käytöstä siten, että traktorin käyttäjä kääntää ohjauspyörää, nostaa koneen vaihdenopeuden asetusta tai pysäyttää koneen.

*HUOMAA: Varmista, että seuraajan vaihde on tarpeeksi suuri, jotta seuraaja pystyy ylläpitämään johtajan nopeutta.*

### Hallittu liikenne -tila

*HUOMAA: Kun Hallittu liikenne -tila on käytössä, vasemman- ja oikeanpuoleiset työntökatkaisimet eivät ole käytössä.*

Hallittu liikenne -tila otetaan käyttöön Informaatio ja asetukset -toiminteessa.

Kun Hallittu liikenne -tila on käytössä, seuraaja kulkee ajolinjan ohjausviivaa pitkin ja johtaja ohjaa sen nopeutta. Jos aloituspiste ei ole ajolinjan ohjauslinjalla, nostin kulkee samansuuntaisesti aloituspisteen kanssa ajolinjan ohjauslinjalla pysyen.

Kun Hallittu liikenne -tila on käytössä, aloita aktiivisen ajolinjan ohjauslinjan seuranta käyttämällä AutoTrac-aktivointikatkaisinta kerran. Kun nostin on toimintavyöhykkeellä, synkronoi nopeus johtajan mukaiseksi käyttämällä AutoTrac-aktivointikatkaisinta uudelleen.

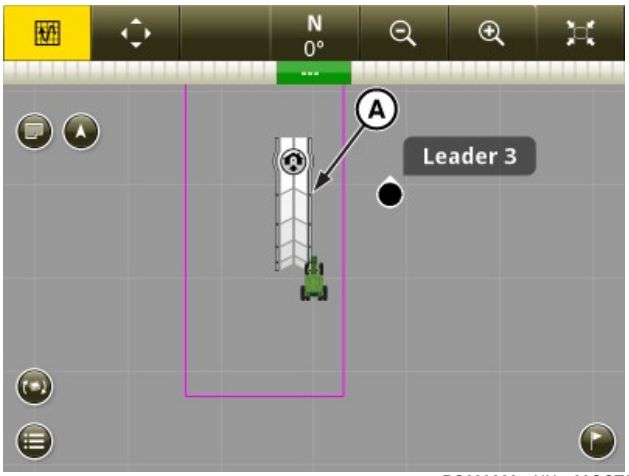
*HUOMAA: Jos johtaja ja nostin kulkevat eri ajolinjan ohjauslinjoja pitkin, nostin ei välttämättä kulje samansuuntaisesti johtajan kanssa.*

### Automaation enimmäisnopeusasetus

Oletusnopeus on 15 mph. Vuosimallin 2020 tai uudemmissa traktoreissa tämä asetus määrittää enimmäisnopeuden, jonka nostin voi saavuttaa. Kun Machine Sync on aktivoitu, tämä arvo näkyy ensisijaisessa näyttöyksikössä (PDU). Jos nopeusasetus on enimmäisnopeutta pienempi, järjestelmä käyttää tätä enimmäisarvoa synkronoinnissa. Kun navigoit aloituspisteeseen, nostin yrittää kiihdyttää tähän nopeuteen.

ZIDXK1X,1749562340443-22-05OCT25

## Kytkeytymisen kiitotie




PC689868—UN—03OCT25

*Kytkeytymisen kiitotie*

**A—Kytkeytymisen kiitotie**

**Kytkeytymisen kiitotie** -kuvake on näkyvissä, jotta käyttäjät voivat helpommin kohdistaa aloituspisteeseen. Suositeltu paras käytäntö on kytkeä, kun kone on kohdistettu valkoiseen nuoleen. Vaikka kytkentä voi tapahtua muissa asennoissa toimintavyöhykkeellä, kohdistaminen nuoleen ennen Machine Sync -toiminnon käyttöönottoa varmistaa sujuvamman siirtymisen hausta seurantaan.

ZIDXK1X,1759686490078-22-05OCT25

## Limittäisyyden hallinta

Limityksen hallintatoiminto säätää leikkuupöydän leveyttä automaattisesti, kun harvesteri liikkuu alueilla, joilta sato on jo korjattu. Tämä ominaisuus parantaa alue- ja satotietojen tarkkuutta.

**Siirry kohtaan Limityksen hallinta**

1. Avaa valikko.
2. Valitse välilehti "Sovellukset".
3. Valitse Limityksen hallinta -sovellus.

Kun käytetään muita leikkuupöytiä, joiden koko on enintään 15,2 m (50 ft), leikkuupöytä jaetaan automaattisesti 15,2 cm:n (6 in) osiin. Yli 15,2 m:n (50 ft) levyisissä leikkuupöydissä on 100 osaa, jotka on jaettu tasaisesti koko leikkuupöydän leveydelle.

Limityksen hallinta varmistaa, että sadonkorjuualue ei ylitä pellon rajoja tai sisärajoja.

- Ulkoraja – pellolle voi määrittää vain yhden ulkorajan.
- Sisärajat – pellolle voi määrittää sisärajoja, jotka voi nimetä.

Rajojen määrittäminen on valinnaista, mutta niistä voi olla hyötyä käytettäessä Limityksen hallinta -toimintoa. Ulkorajan avulla voidaan esimerkiksi varmistaa, ettei pellon ulkopuolisia alueita oteta huomioon sadon laskennassa, jos leikkuupöydän tai lavan osa ylittää rajan. Vastaavasti sisärajan avulla voidaan varmistaa, että osat ovat pois käytöstä esimerkiksi vesialueiden yli ajettaessa.

AL70325,000055B-22-12SEP19

## Manuaal. limitt. hallinta

Manuaalinen limittäisyyden hallinta jakaa leikkuupöydän segmentteihin, joista puhutaan ryhminä. Rivinoukkimien oletusasetus on yksi ryhmä riviä kohti, eikä tätä voi muuttaa. Leikkuupöydille voidaan määrittää 2–24 ryhmää.

Käyttäjä voi ottaa ryhmiä käyttöön ja poistaa niistä käytöstä manuaalisesti yksitellen sen mukaan, mistä kohtaa viljelykasvi tulee leikkuupöydälle. Manuaalinen limittäisyyden hallinta on yhteensopiva automaattisen limittäisyyden hallinnan kanssa. Ryhmän manuaalinen käytöstä poisto ohittaa tämän ryhmän minkä tahansa muun tilan. Manuaalinen limittäisyyden hallinta auttaa parantamaan dokumentoinnin tarkkuutta eri tilanteissa, pois lukien tilanne, jossa edellinen peitto tai raja estää viljelykasvia pääsemästä leikkuupöydän tiettyyn osaan.

PC28776—UN—25AUG22

**A—Ota kaikki käyttöön**
**B—Poista kaikki käytöstä**

Ota kaikki ryhmät käyttöön valitsemalla Ota kaikki käyttöön (A) -painike.

Poista kaikki ryhmät käytöstä valitsemalla Poista kaikki käytöstä (B) -painike.

PC28777—UN—25AUG22

*Vasen/oikea-kytkin*

*HUOMAA: Vasen/oikea-kytkin tulee näkyviin vain, kun ryhmiä on 13 tai enemmän.*

Näytössä näkyy enintään 12 ryhmäpainiketta kerrallaan. Näytä leikkuupöydän vasemmalla tai oikealla puolella olevia ryhmiä valitsemalla vasen/oikea-kytkin. Ota yksittäinen ryhmä käyttöön tai poista se käytöstä valitsemalla ryhmäpainike.

Käytössä olevat ryhmät ovat vihreitä. Manuaalisesti käytöstä poistetut ryhmät ovat mustia. Limittäisyyden hallinnalla automaattisesti käytöstä poistetut ryhmät on merkitty vihreällä ja valkoisella.

ch177nn,1661764069045-22-29AUG22

## Osiohallinta

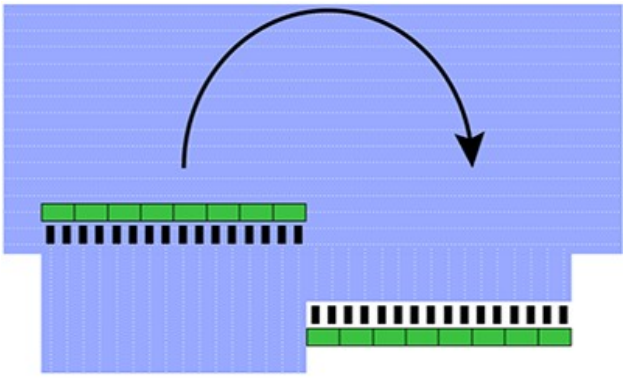
PC28778—UN—25AUG22

John Deeren Osienhallinta pyrkii vähentämään limitystä ja parantamaan syötön hallintaa kytkemällä koneen tai työkoneen osia automaattisesti päälle ja pois. Osiohallinta vaatii seuraavat komponentit:

- GNSS-vastaanotin (StarFire-vastaanottimelle suositellaan vähintään signaalin tarkkuutta SF2)
- Osiohallinnan aktivointi
- Kone tai työkone, jossa on osiohallinnan kanssa yhteensopiva ohjainyksikkö (yhteensopivuus voidaan tarkistaa ohjainyksikön valmistajalta)

### Siirry kohtaan Osiohallinta

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Osienhallinta-sovellus.



PC28779—UN—25AUG22

Osienhallinta ohjaa koneen tai työkoneen osia automaattisesti aiemmin käsitellyille alueille siirryttäessä ja niiltä poistuttaessa. Osat poistetaan käytöstä siirryttäessä peittoalueelle, ja ne kytketään takaisin käyttöön siirryttäessä alueille, joilla ei ole peittoa. Peittokartta näyttää aiemmin käsitellyt alueet tallentamalla koneen tai työkoneen kulkureitit pellolla. Vaaleansininen peittoalue tarkoittaa, että pelto on käsitelty kerrtaalleen. Kaikki limitykset näytetään tummansinisenä peittoalueena.

Osienhallinta määrittää seuraavien tekijöiden perusteella, milloin osa kytketään päälle tai pois päältä:

- GPS-paikannus
- Peittokartta
- Koneen ja työkoneen siirtymät
- Osan tila
- Limitysasetukset
- Mekaaninen viive
- Pellon rajat
- Pientareen rajat

Osienhallinta lähettää CAN-väylän kautta koneen tai työkoneen ohjainyksikölle käskyn vaihtaa osan tilaa. Tuotetta levitetään alueelle kytkemällä osa käyttöön. Tuotteen levittäminen uudelleen samalle alueelle estetään kytkemällä osa pois käytöstä. Etäisyyttä pellolla työskentelyn aloituskohdasta ei ole rajoitettu.

**TÄRKEÄÄ: Jotkin käyttäjät yhdistävät erillisiä peltoja niiden välisen "sillan" avulla. Tuotteen levitys voi jatkua tällä silta-alueella, jos Osienhallinta jätetään päälle. Odottamattoman levityksen välttämiseksi kytke Osienhallinta tai pääkytkin pois päältä peltojen välillä siirryttäessä.**

### Osienhallinnan tarkkuus

Osienhallinnan suorituskykyyn vaikuttavat seuraavat tekijät:

- Edellisen peittokartan GPS-tarkkuus
- Nykyinen GPS-tarkkuus
- Koneen profiilin ja työkoneen profiilin asetukset
- Tasainen nopeus peittoalueelle siirryttäessä ja siitä poistuttaessa

### Yhteensopivuus

Osiohallinta on yhteensopiva AEF (Agricultural Industry Electronics Foundation) -sertifioitujen, TC-SC (työtehtävien ohjausyksikkö ja osiohallinta) -toimintaa tukevien ISO-työkoneiden, kanssa. Lisätietoja yksittäisten John Deeren koneiden ja työkoneiden yhteensopivuudesta on G5-näytön julkaisutiedoissa.

### Useita näyttöjä

Osienhallinta vaatii työtehtävien ohjausyksikön yhteyttä työkoneen ohjausyksikköön, eikä työtehtävien ohjausyksikkö toimi kahdella yhdistetyllä näytöllä. Työtehtävien ohjausyksikön tilan voi tarkistaa usean näytön asetuksista.

### Osienhallinnan pääkytkin

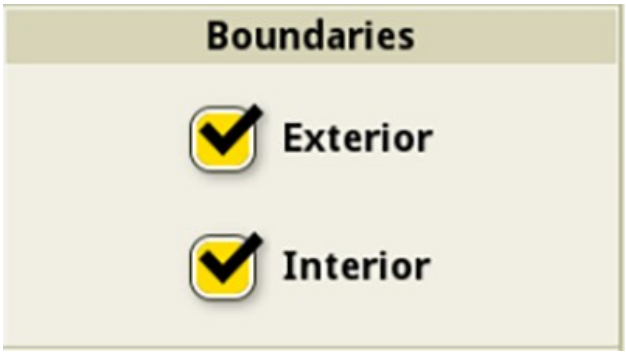
PC28780—UN—25AUG22

*Osienhallinnan pääkytkin*

Kytke osienhallinta käyttöön valitsemalla pääkytkin.

Kytkin voidaan myös lisätä esivalintapalkkiin Näytönvalitsin-sovelluksen avulla.

### Rajat




PC28812—UN—20SEP22

*Rajat*

### Ulkorajat

Käytä ulkorajoja valitsemalla valintaruutu Ulkoinen. Osiohallinta komentaa pois osiot, jotka ovat ulkorajan ulkopuolella.

### Sisärajat

Käytä sisärajoja valitsemalla valintaruutu Sisäinen. Osiohallinta komentaa pois osiot, jotka ovat sisärajan sisäpuolella.

*HUOMAA: Jos molempien rajatyyppien valinta on poistettu, Osiohallinta ohittaa rajat ja käyttää vain aiempaa peittoa osien kytkemiseen päälle ja pois.*

### Päisteen ohjauskatkaisin

PC28781—UN—25AUG22

*Päisteohjaus-kytkin ja päisteen siirtymä*

Ota Pientareohjaus käyttöön Pientareohjaus-kytkimen avulla.

Muuta päisteen suuntaa valitsemalla Siirtymä. Päisteen siirtymän muutokset tallentuvat nykyiselle pellolle.

*HUOMAA: Päisteen hallinta edellyttää, että yksi tai useampi raja on valittuna. Jos sekä ulkoinen että sisäinen ovat valitsematta, päisteen hallinta kytkeytyy automaattisesti pois päältä.*

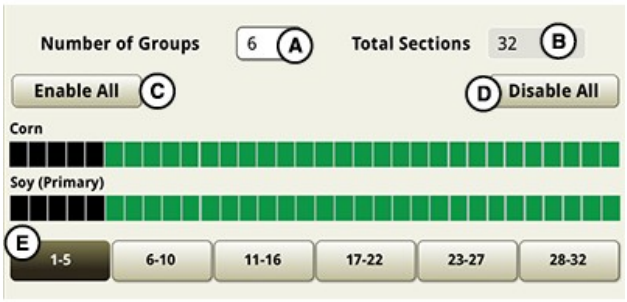
*Jos yksi rajatyyppi on valitsematta, päisteen hallinta jättää kaikki siihen rajaan liittyvät päisteet huomioimatta.*

### Manuaalinen osiohallinta

PC28653—UN—29SEP22

*Manuaalinen osiohallinta*

Manuaalisella osiohallinnalla voit ottaa käyttöön tai poistaa käytöstä osioryhmiä. Aktivoi manuaalinen osiohallinta valitsemalla Manuaalinen osiohallinta -sivu.




PC28654—UN—29SEP22

*Manuaalinen osiohallinta -sivu*

**A—Ryhmien määrä**
**B—Osioita yhteensä**
**C—Ota kaikki käyttöön**
**D—Poista kaikki käytöstä**
**E—Osioryhmät**

- Ryhmien lukumäärä (A) — Ryhmien lukumäärä, joihin osiot on jaettu. Käyttäjä määrittää tämän arvon.
- Osiot yhteensä (B) – Niiden osioiden lukumäärä, joita työkoneilla voi käyttää. Kone tai työkone määrittää arvon, eikä sitä voi muuttaa.
- Ota kaikki käyttöön (C) – Ottaa käyttöön kaikki osiot.
- Poista kaikki (D) käytöstä – Poistaa kaikki osiot käytöstä.
- Osioryhmät (E) – Ottaa käyttöön tai poistaa käytöstä ryhmän osioita.

ch177nn,1738562143690-22-02FEB25

## Osien tilamoduuli

Osien tilamoduuli kertoo, onko osienhallinta kytkenyt kunkin osan käyttöön tai pois. Moduuli voidaan lisätä suoritussivulle Ulkoasun hallinta -sovelluksella. Seuraavat osan tilat ovat mahdollisia:

*HUOMAA: Osion tila ei muutu osan siemenmäärän perusteella. Jos osan rivien siemenet ovat loppu, näytetään vihreä, paitsi jos kaikkien ajomoottorin osien arvo on nolla. Tarkasta siementen kylvömäärät SeedStar-järjestelmällä.*

**Osa käytössä** (ei levitä)

PC28782—UN—29AUG22

*Osa käytössä: harmaa ja vihreät ääriviivat*

- Kylvökone tai pneumaattinen kylvölaite on nostettu.
- Kylvökoneen tai pneumaattisen kylvölaitteen kytkimet on kytketty pois päältä.
- Kaikkien ajomoottorin osioiden raportoitu arvo on nolla.

**Osa levittää tuotetta**

PC28783—UN—29AUG22

*Osa levittää tuotetta: tasaisen vihreä*

- Osa on käytössä.
- Osa levittää tuotetta tai siemeniä.

**Osa kytketty pois käytöstä** (ei levitä)

PC28784—UN—29AUG22

*Osa kytketty pois: vihreät ja valkoiset raidat*

- Osa on nykyisen peittoalueen päällä.
- Osa on kytketty pois rajan vuoksi.
- Pneumaattisen kylvölaitteen tai GreenStar-määräohjaimen nopeus on pienempi kuin osiohallinnan vähimmäisnopeus.
- Ajetaan alueella, jolle on määritetty käyttöseosmääräksi nolla.

**Osa pois käytöstä** (ei levitä) (vain ruiskutuslaite)

PC24037—UN—05APR17

*Osa pois käytöstä: tasaisen harmaa*

- Osienhallinta on pois käytöstä.
- Osaa ohjataan manuaalisesti.

**Osa indeksoitu pois käytöstä** (ei levitä) (vain ruiskutuslaite)

PC24038—UN—05APR17

*Osa indeksoitu pois käytöstä – yhtenäinen musta*

- Ohjainyksikkö on indeksoinut osan pois käytöstä.

ch177nn,1660726545016-22-29AUG22

## Limittäisyysasetukset

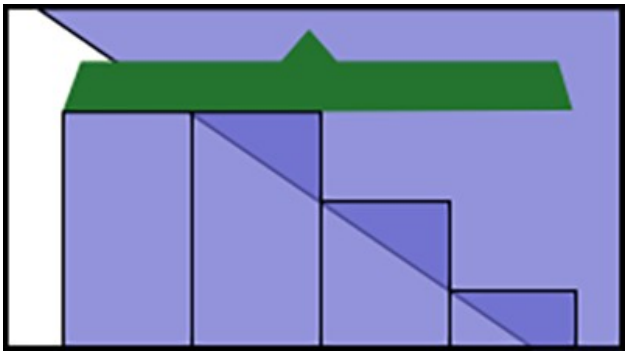
Limitystä tapahtuu, kun aiempaa peittoa tai rajaa ylitetään. Limittäisyyden määrä riippuu käyttäjän valinnasta.

Määritä limitysasetukset tarkoituksellista limitystä varten. Kompensoi tahattomia ylihyppäyksiä ja limityksiä käyttämällä Performance Tuning (Suorituskyvyn säätö) -toimintoa. Lisätietoja on Osiohallinnan näyttötuessa.

**100 % limitys + ylim.**

Lisälimitys varmistaa, että tuotetta levitetään koko alueelle ilman tyhjiä kohtia. Lisälimitys johtaa liikaan levitykseen.

**100 %:n limitys – minimoi ylihyppäykset**

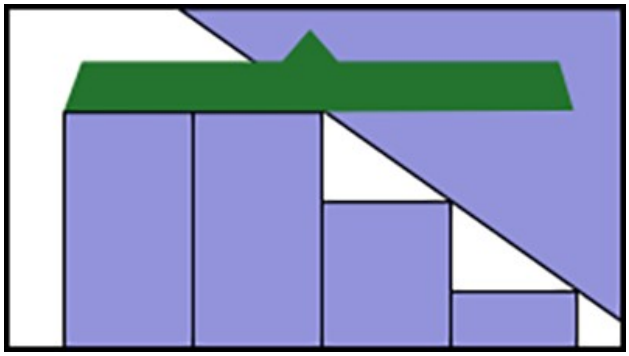


PC28836—UN—11OCT22

*100 %:n limitys – minimoi ylihyppäykset*

Ylihyppäysten minimointi varmistaa tuotteen levityksen aiemmin käsitellyille alueille asti ja pienentää näin ylihyppäyksiä. Ylihyppäysten minimointi voi johtaa liikaan levitykseen.

**0 %:n limitys – minimoi limitykset**



PC28835—UN—11OCT22

*0 %:n limitys – minimoi limitykset*

Limitysten minimointi varmistaa, että tuotetta ei levitetä aiemmin käsitellyille alueille. Limitysten minimointi voi johtaa ylihyppäyksiin levityksessä.

Prosenttiarvot 0–100 % varmistavat tuotteen levityksen aiemmin käsitellylle alueelle yksittäisten osien leveyden perusteella.

AL70325,000055D-22-13OCT22

# Toiminta – autonomia

## Autonomia-toiminteen yleiskatsaus

APY76284—UN—28JUL22

*Autonomia-toiminne*

Autonomia-toiminne vastaa autonomiajärjestelmästä, jonka avulla kone voi suorittaa töitä pellolla ilman kuljettajan fyysistä läsnäoloa istuimella.

*HUOMAA: Lisätietoja on autonomian käyttöoppaassa.*

### Autonomian vaatimukset

*HUOMAA: Jos kyseessä on Autonomia-yhteensopiva kone tai työkone, pyydä lisätietoja jälleenmyyjältä.*

Jotta Autonomia-toiminnetta voidaan käyttää, koneessa on oltava seuraavat laitteet:

- Autonomiavalmius/valmistelumääritys
- Traktoriin on integroitu StarFire 7500

Jotta Autonomia-toiminne toimii, seuraavien vaatimusten on täytyttävä:

- Autonomialisenssi (lisätietoja saat jälleenmyyjältä)
- G5 Advanced -lisenssi
- SF-RTK- tai Radio RTK -lisenssi
- TruSet (maanmuokkaus)
- John Deere Operations Center yhteensopivassa verkkoselaimessa
- Operations Center Mobile yhteensopivassa Android- tai Apple-laitteessa on päivitetty uusimpaan ohjelmistoversioon.
- Hyväksytty ohjelmisto autonomiakäyttöön

*HUOMAA: Ohjelmisto on ehkä päivitettävä säännöllisesti. Jos järjestelmä havaitsee vanhentuneita ohjainyksiköitä, ohjaamon näyttöön ilmestyy suositeltua päivitystä koskeva ilmoitus, kun kone käynnistetään. Jos autonomiaan liittyviä ohjainyksiköitä ei päivitetä 7 päivän kuluessa, ilmoitus muuttuu Päivitys vaaditaan -viestiksi eikä autonomia toimi, ennen kuin kaikki ohjainyksiköt on päivitetty.*

ZIDXK1X,1770805199879-22-11FEB26

## Etänäytön käyttö

PC684075—UN—06OCT25

*Etänäytön käyttö*

Etänäytön käyttö -toiminne (RDA) mahdollistaa sekä etänäytön käytön että etänäytön hallinnan.

### Etänäytön käyttö (RDA)

RDA:lla etäkäyttäjät voivat **nähdä koneen näytön** reaaliaikaisesti, mikä arvokasta tietoa toiminnoista tarvitsematta olla fyysisesti läsnä.

### Etänäytön hallinta (RDC)

RDC menee askeleen pidemmälle, sillä käyttäjät voivat **olla suorassa yhteydessä näyttöön** – säätää asetuksia, navigoida sivuilla, seurata reaaliaikaisia päivityksiä ja suorittaa reaaliaikaisia vianetsintöjä.

### Etänäytön käyttöön siirtyminen

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse RDA-toiminne.

### Etänäytön käyttö -toiminnon käyttäminen

Kirjaudu tietokoneella tai mobiililaitteella osoitteeseen JDLink.com tai MyJohnDeere.com ja valitse haluamasi kone. Käynnistä etänäytön käyttöistunto aloittaaksesi näytön etätarkastelun.

Kun yhteys on muodostettu, näytön näkymä lähetetään Ethernet-kaapelin kautta JDLink-modeemiin. JDLink-modeemin tiedot lähetetään mobiiliyhteyden avulla John Deere -kommunikaatioverkkoon, jolloin näytön näkymää voi tarkastella osoitteessa JDLink.com tai MyJohnDeere.com.

Näin ohjaamossa olevaa kuljettajaa voidaan neuvoa näytön asetusten teossa, optimoinnissa ja vianetsinnässä etäyhteyden avulla.

RY24MV1,1760031346047-22-20OCT25

## Vaiheet näytön etäkäytön aloittamiseksi näytön etähallintaa varten

### Näytön etäkäyttö (RDA) ja näytön etähallinta (RDC) mobiililaitteelta:

1. Avaa mobiililaitteessa Mobile Operations Center.

PC693496—UN—21NOV25

*Mobile Operations Centerin RDA-painike*

2. Aloita näytön etäkäyttöistunto valitsemalla RDA-painike. Ohjaamon näyttö ympyröidään sinisellä RDA-istunnon merkkinä.

APY80337—UN—10FEB23

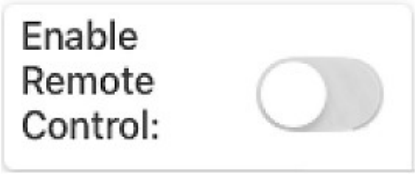
*Näytä istunto*

*HUOMAA: Tämä kuvake näkyy näytössä tilapalkissa, mikä auttaa ilmaisemaan tarkasteluistunnon.*

PC582194—UN—30AUG23

*Tilapalkki*

3. Aloita näytön etähallintaistunto valitsemalla Ota ulkopuolinen hallinta käyttöön -vaihtopainike.




APY80338—UN—10FEB23

*Ota ulkopuolinen hallinta käyttöön -valintapainike*

4. Lue ja kuittaa näytöln etähallinnan toimintamuistutus valitsemalla Aloita-painike.

APY80340—UN—10FEB23

*Aloituspainike*

Ohjaamon näyttö on reunustettu keltaisella osoituksena näytön etähallintaistunnosta.

APY80341—UN—10FEB23

*Näytön etähallintaistunto*

*HUOMAA: Tämä kuvake näkyy näytön tilapalkissa, mikä osoittaa näytön etähallintaistunnon olevan käynnissä.*

PC582195—UN—30AUG23

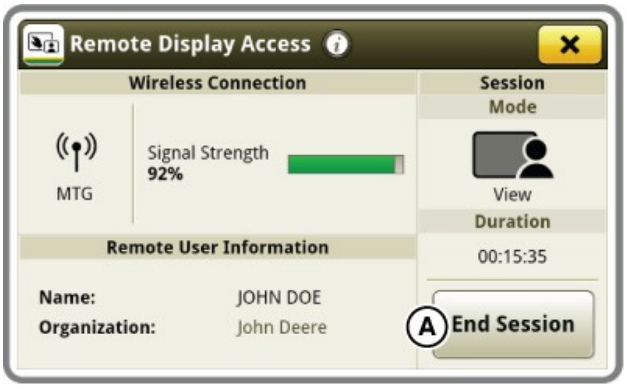
*Tilapalkki*

*HUOMAA: Diagnostiikkakeskukseen pääsy on rajoitettu vain tarkasteluun näytön etähallintaistunnon aikana.*

**Istunnon lopettaminen**:

Näytön etäkäyttö (RDA) päättyy, jos etäkäyttäjä valitsee Lopeta istunto -painikkeen (A). Tämä päättää näytön etäkäytön (RDA) ja näytön etähallinnan (RDC).

Lopeta istunto -painike on käytössä, jos RDA-istunto on aktiivinen.




APY80342R—UN—30AUG23

*Lopeta istunto -käyttöliittymä*

**A—Lopeta istunto -painike**

ZIDXK1X,1759924147017-22-21NOV25

## Ympyräreitin asetukset

PC20395—UN—08DEC14

*Etäisyys keskipisteeseen*

**Etäisyys keskipisteeseen**: etäisyys ympyrän keskeltä nykyiseen sijaintiin. Etäisyys näkyy vain 1609 metriin (5280 jalkaa) asti. Näytä painike opastuskartassa ottamalla tämä käyttöön.

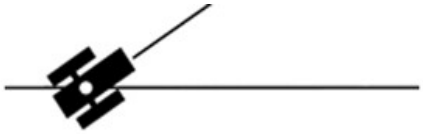
ct47125,1705349873076-22-15JAN24

## Ohjauksen optimointi

### Suoritusvalvonta

Suoritusvalvonta näyttää suuntavirheen ja reittivirheen. Se on suunniteltu auttamaan AutoTrac-lisäasetusten säätämisessä. Suuntavirhe ilmoittaa koneen suunnan ja nykyisen reitin välisen suhteen. Reittivirhe ilmoittaa koneen sivuttaisvirheet tai siirtymät suhteessa nykyiseen ajouraan.

### Suuntavirhemittari

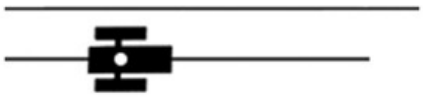


PC16972—UN—22MAY13

Suuntavirhe ilmoittaa koneen suunnan ja nykyisen reitin välisen suhteen. Suuntavirhe saisi olla enintään +/- 1 astetta.

Säätöä voidaan tarvita, jos virhe on tätä suurempi.

### Ajolinjan ohjauksen virhemittari

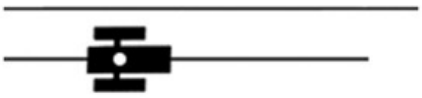


PC16969—UN—22MAY13

Reittivirhe ilmoittaa koneen sivuttaisvirheet tai siirtymät suhteessa nykyiseen ajouraan. Suuntavirheen vähimmäis- ja enimmäisarvot päivittyvät pylväsgrafiikkaan reaaliajassa, ja ne näytetään viimeisten 10 sekunnin ajalta.

*HUOMAA: Ohjauksen ohjausyksikön arvot perustuvat koneen ohjausyksikköön.*

### Eteenajon ohjauksen säädöt



PC16969—UN—22MAY13

*Reittivirhe*

PC28738—UN—25AUG22

*Eteenpäin nopea -asetuksen kuvake*

PC28739—UN—25AUG22

*Eteenpäin hidas -asetuksen kuvake*

### Linjaherkkyys – ajolinjan ohjaus

Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac-ohjaus vastaa sivuttaisvirheeseen.

- Korkeammat asetukset: Järjestelmä vastaa herkemmin koneen reittivirheisiin.
- Pienemmät asetukset: Järjestelmä vastaa vähemmän herkästi koneen reittivirheisiin.

### Suuntakompensointi

PC28740—UN—25AUG22

*Korkea suuntakompensointi*

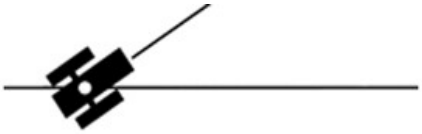
PC28741—UN—25AUG22

*Matala suuntakompensointi*

Määrittää kiertymän vaikutuksen (koneen käännösnopeuden) seurantakykyyn. Suuntakompensointi on eteenpäin katseluun liittyvä parametri, jota voidaan käyttää yliohjautuvuuden vaikutusten pienentämiseen. Suuret säädöt saattavat heikentää suorituskykyä.

- Korkeammat asetukset: Ajoneuvo vastaa herkemmin kiertymäarvoon.
- Pienemmät asetukset: Ajoneuvo vastaa vähemmän herkästi kiertymäarvoon.

### Linjaherkkyys – suunta



PC16972—UN—22MAY13

*Suuntavirhe*

PC28742—UN—25AUG22

*Korkea suuntapoikkeamaherkkyys*

PC28743—UN—25AUG22

*Pieni linjaherkkyyden suunta*

Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa suuntavirheisiin.

- Korkeammat asetukset: Järjestelmä vastaa herkemmin koneen suuntavirheisiin.
- Pienemmät asetukset: Järjestelmä vastaa vähemmän herkästi koneen suuntavirheisiin.

### Ohjauksen vastausherkkyys

PC28744—UN—25AUG22

*Korkea ohjauksen vastausherkkyys*

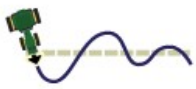
PC28745—UN—25AUG22

*Matala ohjauksen vastausherkkyys*

Säätää koneen ohjausta mahdollisimman hyvän ajolinjan ohjauksen suorituskyvyn ylläpitämiseksi. Ohjausherkkyyden suurentaminen parantaa yleensä ajolinjan ohjauksen suorituskykyä.

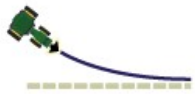
- Korkeammat asetukset: Parantaa seurantakykyä, mutta saattaa myös aiheuttaa enemmän pyörien liikettä tai nykivyyttä.
- Pienemmät asetukset: Pienentää pyörien liikettä, mutta saattaa heikentää seurantakykyä.

### Hakuherkkyys



PC28746—UN—25AUG22

*Korkea hakuherkkyys*



PC28747—UN—25AUG22

*Matala hakuherkkyys*

Määrittää, kuinka aggressiivisesti kone hakeutuu reitille. Tämä asetus vaikuttaa ainoastaan suorituskykyyn reittiä haettaessa.

- Korkeammat asetukset: Ajoneuvo hakeutuu ajolinjalle herkemmin.
- Pienemmät asetukset: Ajoneuvo hakeutuu ajolinjalle pehmeämmin.

### Kaarreherkkyys

PC28748—UN—25AUG22

*Korkea kaarreherkkyys*

PC28749—UN—25AUG22

*Pieni kaarreherkkyys*

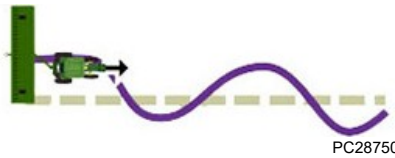
Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa ajouran kaarteisiin. Tämä asetus vaikuttaa suorituskykyyn vain kaarevan ajolinjan ohjauksessa.

- Korkeammat asetukset: Kääntää koneen kaarteen ympäri pienemmällä kääntösäteellä (tiukempi käännös).
- Pienemmät asetukset: Kääntää koneen kaarteen ympäri suuremmalla (leveämmällä) kääntösäteellä.

### Työkoneen ohjaus

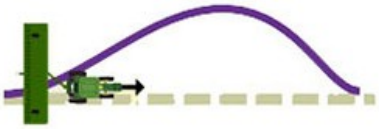
**TÄRKEÄÄ: Työkoneen kiertoliikkeen keskustan mitta tarvitaan työkoneen ohjaustoimintoa varten. Katso näyttötuen kohdasta "Kiertoliikkeen keskustan mittaus" ohjeet kiertoliikkeen keskustan tarkkaan mittaamiseen. Epätarkka kiertoliikkeen keskustan mitta voi heikentää työkoneen toimintaa tai vaurioittaa työkonetta.**

### Linjaherkkyys – ajolinjan ohjaus



PC28750—UN—25AUG22

*Korkea reittipoikkeamaherkkyys*



PC28751—UN—25AUG22

*Pieni linjaherkkyyden ohjaus*

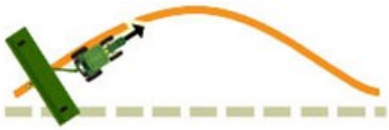
Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac-ohjaus vastaa sivuttaisvirheeseen.

- Korkeammat asetukset: Järjestelmä vastaa herkemmin työkoneen reittivirheisiin.
- Pienemmät asetukset: Järjestelmä vastaa heikommin työkoneen reittivirheisiin.

### Linjaherkkyys – suunta

PC28752—UN—25AUG22

*Korkea suuntapoikkeamaherkkyys*



PC28753—UN—25AUG22

*Pieni linjaherkkyyden suunta*

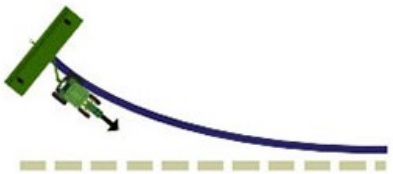
Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa työkoneen suuntavirheisiin.

- Korkeammat asetukset: Järjestelmä vastaa herkemmin työkoneen suuntavirheisiin.
- Pienemmät asetukset: Järjestelmä vastaa heikommin työkoneen suuntavirheisiin.

### Hakuherkkyys

PC28754—UN—25AUG22

*Korkea hakuherkkyys*



PC28755—UN—25AUG22

*Matala hakuherkkyys*

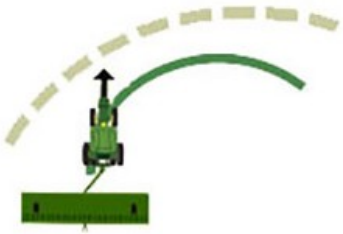
Määrittää, kuinka aggressiivisesti kone hakee reittiä. Tämä asetus vaikuttaa ainoastaan suorituskykyyn reittiä haettaessa.

- Korkeammat asetukset: Ajoneuvo hakeutuu ajolinjalle herkemmin.
- Pienemmät asetukset: Ajoneuvo hakeutuu ajolinjalle pehmeämmin.

### Kaarreherkkyys

PC28756—UN—25AUG22

*Korkea kaarreherkkyys*



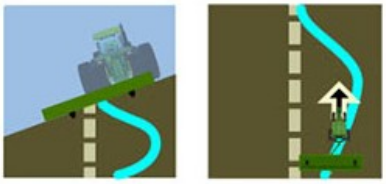
PC28757—UN—25AUG22

*Pieni kaarreherkkyys*

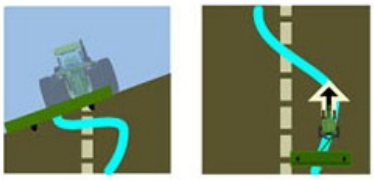
Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa ajouran kaarteisiin. Tämä asetus vaikuttaa suorituskykyyn vain kaarevan ajolinjan ohjauksessa.

- Korkeammat asetukset: Kääntää koneen kaarteen ympäri pienemmällä kääntösäteellä (tiukempi käännös).
- Pienemmät asetukset: Kääntää koneen kaarteen ympäri suuremmalla (leveämmällä) kääntösäteellä.

### Viettävyysherkkyys



PC28758—UN—25AUG22
*Korkea viettävyysherkkyys*



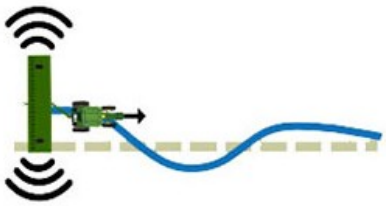
PC28759—UN—25AUG22
*Matala viettävyysherkkyys*

*HUOMAA: Tätä asetusta on ehkä tarpeen muuttaa, kun maaperän olosuhteet muuttuvat.*

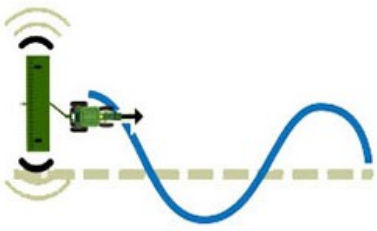
Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa kaltevuuden muutoksiin. Jos arvo on liian suuri, traktori ohjaa työkonetta ylämäkeen. Jos arvo on liian pieni, traktori ohjaa työkonetta alamäkeen.

- Korkeammat asetukset: Kone ajaa ylemmäs kompensoidakseen sitä, että työkone pystyy vastustamaan alamäkeen liukumista heikommin.
- Pienemmät asetukset: Kone ajaa alemmas kompensoidakseen sitä, että työkone pystyy vastustamaan alamäkeen liukumista paremmin.

### Viettävyyden reaktionopeus



PC28760—UN—25AUG22
*Korkea viettävyyden reaktionopeus*



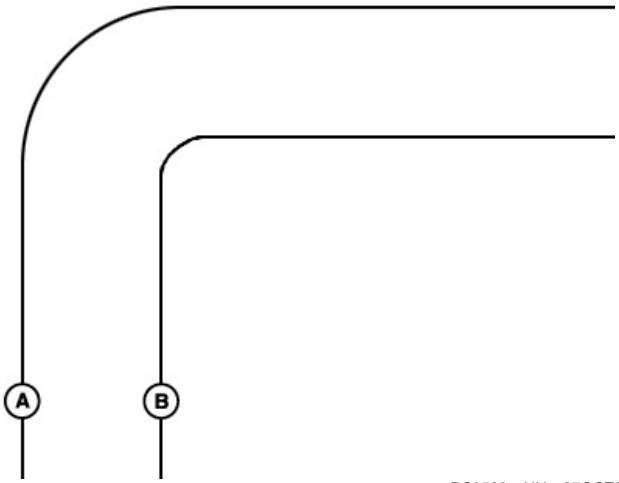
PC28761—UN—25AUG22
*Pieni viettävyyden reaktionopeus*

Määrittää, kuinka nopeasti AutoTrac vastaa kaltevuuden muutoksiin.

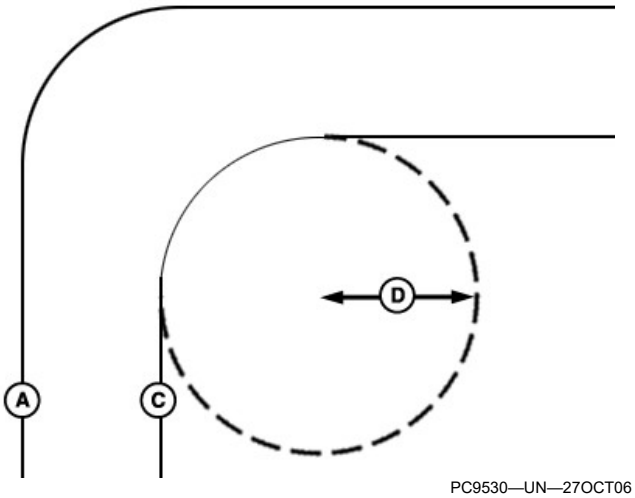
- Korkeammat asetukset: Saa aikaan nopeamman vasteen kaltevuuden muutokseen.
- Pienemmät asetukset: Saa aikaan hitaamman vasteen kaltevuuden muutokseen.

ct47125,1705349873280-22-15JAN24

## Kaarevan ajolinjan asetukset




PC9529—UN—27OCT06
*Pehmeät tiukat käännökset POIS KÄYTÖSTÄ*




PC9530—UN—27OCT06
*Pehmeät tiukat käännökset KÄYTÖSSÄ*

**A—Edellinen ajolinja**
**B—Seuraava ajolinja—Tiukkojen käännösten pehmennys pois käytöstä**
**C—Seuraava ajolinja—Tiukkojen käännösten pehmennys käytössä**
**D—Kääntösäde maassa**

**Pehmennä tiukat käännökset** – Kun tämä toiminto on

käytössä, järjestelmä loiventaa automaattisesti kopioidun ajolinjan, jonka kaarre on liian tiukka.

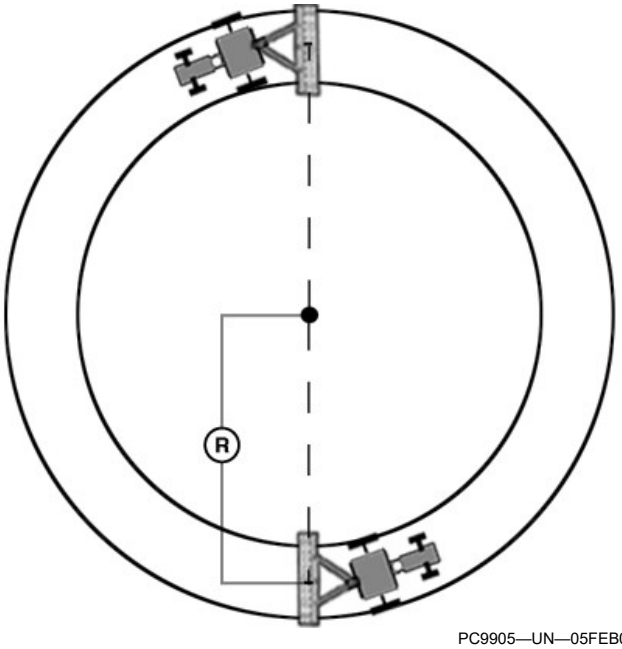
**Kaaren tallennuksen laukaisin** – Mukautuvan kaarevan ajouran tallennus voidaan käynnistää kolmella tavalla: Manuaalinen tallennus, AutoTrac-tila ja työtila.

*HUOMAA: Jos suuntaa on muutettava, tallennus kannattaa pysäyttää. Tallennus peruutuksen aikana voi johtaa huonoon ajolinjan ohjauksen luontiin.*

1. **Manuaalinen tallennus:** Tallennus alkaa vain, kun kuljettaja painaa tallennuspainiketta. Tässä tilassa ei käytetä automaattisia laukaisimia.
2. **AutoTrac-tila:** Tallennus alkaa automaattisesti, kun AutoTrac kytketään käyttöön heijasteisella ajolinjalla. Tallennus päättyy, kun AutoTrac kytketään pois käytöstä. Tallennuspainiketta voidaan edelleen käyttää tallennuksen manuaaliseen aloitukseen tai pysäytykseen tässä tilassa.
3. **Työtila:** Tallennus on sidottu ”Työn tallentaminen” -tilaan. Kun ”Työn tallentaminen” on käytössä ja työtä tehdään aktiivisesti, mukautuvan kaaren tallennus alkaa. Se pysähtyy automaattisesti, kun ”Työn tallentaminen” poistetaan käytöstä.

**AB-kaaren tallennetut jatkoviivat** – Suorat jatkoviivat voidaan liittää AB-kaarireitin alkuun ja loppuun. Jatkoviivoja luodaan 90 metrin pituudelta (300 ft). Asetuksen ottaminen käyttöön ei lisää jatkoviivoja aiemmin tallennettuihin AB-kaariin.

*HUOMAA: Jatkoviivat täytyy ehkä poistaa käytöstä, jotta linjat eivät risteä toisiaan. Jos ne risteävät, jäljellä olevia kaaria ei ehkä muodosteta.*




PC9905—UN—05FEB07

*Säde*

**R—Työkoneen kääntösäde**

**Työkoneen kääntösäde maassa** – Pienin kääntösäde, jolla työkone voi kääntyä maanpinnalla.

Korkeampi työkoneen kääntösäde maassa tuottaa pehmeämpiä käännöksiä. Alhaisempi työkoneen kääntösäde maassa tuottaa tiukempia käännöksiä. Tätä arvoa käytetään myös koneissa, joihin ei ole liitetty työkoneita.

*HUOMAA: Varmista, että "Työkoneen kääntösäde maassa" -arvo on realistinen käytössä olevan työkoneen kokoon nähden.*

ZIDXK1X,1749562485257-22-25JUN25

## Lisäasetukset

PC15305—UN—19MAR13

*Asetukset-kuvake*

Määritä lisäasetukset valitsemalla Osionhallinta-sovelluksen yläosasta Asetukset-kuvake.

**Jatkuva maanmuokkaus**

Jatkuvalla maanmuokkauksella pidetään maanmuokkaus- eli kyntötyökalu maassa aiemmin käsitellyn alueen päältä kuljettaessa. Tällä vältetään renkaanjälkien jättäminen aiemmin käsitellyllee maalle. Tämä ominaisuus on käytettävissä vain maanmuokkaustyökoneella, joka kykene osiohallintaan.

**Karttadiagnostiikka**

Karttadiagnostiikka näyttää Osiohallinnan eteenpäin katselun toiminnon. Eteenpäin katselu muuttuu valkoiseksi, kun osia otetaan pois käytöstä, ja oranssiksi, kun osia otetaan käyttöön.

Parhaan mahdollisen tarkkuuden takaamiseksi ylläpidä tasaista nopeutta ja suuntaa siirtyessäsi siirtymäalueelle, jossa osiohallinta ottaa osia käyttöön tai poistaa niitä käytöstä, ja poistuessasi tältä alueelta. Jos nopeutta tai suuntaa muutetaan sinä aikana, kun eteenpäin katselu ylittää siirtymäalueen ja työskentelypiste ylittää siirtymäalueen, tästä voi seurata tahattomia aukkoja tai limittäisyyksiä peittoalueella. Käytä karttadiagnostiikkaa sen tarkistamiseen, että eteenpäin katselun ikkuna on vakaa koneen kulkiessa tasaisella nopeudella ja samaan suuntaan.

*HUOMAA: Pienillä nopeuksilla ja hyvin pienillä mekaanisilla viiveajoilla eteenpäin katselu voi olla hyvin lähellä vihreää työskentelypistepalkkia tai limittäin sen kanssa.*

ct47125,1705352799828-22-15JAN24

## Suorituskyvyn kalibrointi

Suorituskyvyn kalibrointia käytetään maahan levitettävän tuotteen ylihyppäysten ja limityksen korjaamiseen. Se säätää mekaanisen viiveen asetuksia etäisyyden ja nopeuden avulla.

Varmista ennen suorituskyvyn kalibrointia, että seuraavat kohdat ovat oikein:

- GPS-tarkkuus
- Koneen profiilin ja Työkoneen profiilin asetukset.
- Tasaisella nopeudella ajo peittoon siirryttäessä ja siitä poistuttaessa.

Varmista seuraavat ennen suorituskyvyn kalibrointia:

- Aja samalla nopeudella kääntyessä ja pellon ajolinjoissa.
- Aja kohtisuoraan päisteeseen nähden tai mahdollisimman lähellä 90 asteen kulmaa.
- Jos halutaan lisälimitys, säädä asetusta suorituskyvyn kalibroinnin tekemisen jälkeen.

Käytä Osienhallinta-näyttötuen suorituskyvyn kalibrointia koskevia ohjeita.

ct47125,1705352828421-22-15JAN24

## Diagnostiikkakeskus

PC28791—UN—29AUG22

*Diagnostiikkakeskus*

Diagnostiikkakeskus tarjoaa käyttöön edistyneet diagnostiikkatyökalut näyttöön yhdistettyjä järjestelmiä varten. Lisätietoja on saatavissa valitsemalla jonkin välilehdistä.

***Järjestelmän diagnostiikka***

- Näyttää koneen, työkoneen ja näyttötoiminteiden diagnostiikkatiedot.

***Koneviestit***

- Tarkastele koneen viestejä ja tietoja.

***Ohjainyksikön diagnostiikka***

- Näyttää kaikkien liitettyjen laitteiden diagnostiikkaosoitteet, vikakoodit ja tiedot.

***Vikakoodit***

- Näyttää kaikki aktiiviset tai tallentuneet vikakoodit.

***Dataväylän tiedot***

- Näyttää yksittäisiä CAN-väyliä koskevat diagnostiikkatiedot.

***CCD-väylän tiedot***

- Näyttää yksittäisiä CCD-väyliä koskevat diagnostiikkatiedot.

***Verkko***

- Katso JDLink-modeemin diagnostiikkalukemat.

***Jakaminen***

- Katso Jakaminen-toiminteen ja tiedonsiirron diagnostiikkatiedot.

***Ethernet-väylätiedot***

- Katso kaikkien Ethernet-verkossa olevien ohjainyksiköiden yhteysongelmien diagnostiikkatiedot.

**Siirtyminen diagnostiikkakeskukseen**

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse toiminne Diagnostiikkakeskus.

**Järjestelmän diagnostiikka**

Näyttää koneen, työkoneen ja näyttötoiminteiden diagnostiikkatiedot.

Seuraavat tiedot ovat käytettävissä Järjestelmän diagnostiikassa:

**Näytä laitteisto**

Näyttää prosessoria, monitoria tai näyttöä koskevat diagnostiikkalukemat.

**AutoTrac-kunto**

Tarkastele AutoTrac-suorituskykyyn vaikuttavia diagnostiikkalukemia.

**Ajolinjan ohjauksen ohjattu diagnostiikkatoiminto**

Suorita AT2-yhteensopivissa koneissa yleisten AutoTrac-ongelmien vianetsintä.

**Koneen järjestelmien valinta**

Valitse koneen järjestelmä, jonka tietoja haluat tarkastella. Useimmista järjestelmistä on saatavilla seuraavat tiedot:

***Yleistä-välilehti***

Yleistä-välilehdellä kerrotaan onko järjestelmästä voimassa olevia kalibrointitietoja ja sieltä voidaan myös vyiestiä muita järjestelmän tilatietoja.

***Katkaisijoiden lukemat -välilehti***

Katkaisijoiden lukemat -välilehdellä ilmenee havaittujen, järjestelmän koneen toimintojen ohjaamiseen käyttämien katkaisinten tila.

***Etänäytön hallinta***

Ohjelmiston, versioiden tai virtuaaliliitäntöjen diagnostiikka-arvojen tarkastelu on mahdollista etänäytön hallintaistunnon avulla.

***Tunnistimen lukemat -välilehti***

Tunnistimen lukemat -välilehdeltä ilmenee havaittujen, järjestelmän syöttötietoina käyttämien tunnistinten antamat lukemat.

***Lähtöjen lukemat -välilehti***

Lähtöjen lukemat -välilehdeltä ilmenee tiettyjen järjestelmän lähtöjen käsketyt ja todelliset lähtöarvot.

**CCD-väylän tiedot**

CCD-väylän tietojen välilehdellä on nähtävissä CCD-väylään yhdistettyjen ohjainyksiköiden välisen tiedonsiirron tila. Koneen CCD-väylä yhdistää esimerkiksi moottorin, hydrauliikan ja vaihteiston ohjainyksiköt.

PC28794—UN—29AUG22

**A—Vihreä merkkivalo, normaali alue**
**B—Keltainen merkkivalo, alueen rajat ylittyneet**

Eräiden lukemien näytön kohdalla on vihreä merkkivalo tai keltainen, huutomerkillä varustettu merkkivalo. Keltainen voi olla odotettavissa koneen ja työkoneen määritysten mukaan.

- Vihreä merkkivalo (A) — lukema on normaaleissa rajoissa.
- Keltainen merkkivalo (B) – Arvo ei ole normaalilla alueella.

**Ohjainyksikön diagnostiikka**

Ohjainyksikön diagnostiikka -kohdassa on seuraavat tiedot kustakin CAN-väylään kytketystä ohjainyksiköstä.

*Laite*

- Jokaisen luettelossa olevan laitteen tunnistetietoihin kuuluvat laitetunnus, CAN-osoite ja CAN-verkkosijainti.

*Koodit*

- Koodit ilmaisevat, onko laitteessa vikakoodeja aktiivisena.

*Viestien määrä*

- Viestien määrä kertoo CAN-väylän kautta ohjainyksiköltä vastaanotettujen viestien määrän. Tyhjennä kaikkien ohjainyksiköiden viestien kokonaismäärä käyttämällä sivun alareunassa olevaa nollauspainiketta.

**Tarkastelu ja lajittelu**

Ohjainyksiköiden näyttötapaa voi muuttaa painamalla kohdan **Näyttöperuste** vieressä olevaa painiketta. Valittavissa ovat seuraavat näkymät:

*Kaikki ohjainyksiköt*

- Kaikki monitoriin liitetyt ohjausyksiköt näkyvät.

*Ethernet-väylän ohjainyksiköt*

- Vain vastaavalla Ethernet-yhteydellä varustetut ohjainyksiköt näytetään.

*Työkoneväylän ohjainyksiköt*

- Vain työkoneen CAN-väylään kytketyt ohjainyksiköt näytetään.

*Koneväylän ohjainyksiköt*

- Vain koneen CAN-väylään kytketyt ohjainyksiköt näytetään.

*Ohjainyksiköt, joilla on aktiivisia vikakoodeja*

- Näytä laitteet, joissa on aktiivisia vikakoodeja.

*Ei-aktiiviset ohjainyksiköt*

- Näytä laitteet, jotka ovat olleet aktiivisia aiemmin mutta jotka eivät ole tällä hetkellä aktiivisia

Järjestä luettelo suodatinten mukaan valitsemalla **Lajitteluperuste**-kohdan viereinen painike:

*Laite*

- Luettelon lajittelu laitetunnuksen mukaan.

*Viimeksi nähty*

- Luettelo järjestetään sellaisten ohjainyksiköiden mukaan, jotka ovat viimeksi kommunikoineet näytön kanssa.

**Diagnostiikkatiedot**

Katso tarkemmat tiedot valitsemalla luettelosta ohjainyksikkö.

*HUOMAA: Näyttö asetetaan diagnostiikkatilaan, kun ohjainyksikkö valitaan. Diagnostiikkatilasta poistutaan, kun ohjainyksikkösivu suljetaan.*

*Ohjainyksikön tyypin mukaan diagnostiikkatiedot näkyvät joko Diagnostiikkaosoite- tai Lukemat-välilehdessä.*

**Diagnostiikkaosoitteet**

**TÄRKEÄÄ: Diagnostiikkaosoitteet-asetusten muuttaminen voi vaurioittaa koneen tai työkoneen ohjainyksiköitä. Noudata ohjeita ja ole varovainen muuttaessasi lukemia osoitteissa.**

Ohjainyksiköissä on osoitteita, joihin on tallentunut eri asetuksiin liittyviä lukemia. Jokainen osoite on yksilöity osoitteen numeron ja tyypin perusteella. Dataosoitteita on mahdollista vain katsella (esimerkiksi ohjelmaversiota koskevat tiedot). Asetteluosoitteen tietoja voi sitä vastoin muokata (esimerkiksi kalibroinnin asettelut).

**Lukemat**

**TÄRKEÄÄ: Lukemat-asetusten muuttaminen voi vaurioittaa koneen tai työkoneen ohjainyksiköitä. Noudata ohjeita ja ole varovainen muuttaessasi lukemia osoitteissa.**

Ohjainyksiköissä on lukemia, joihin on tallentunut eri

asetteluihin liittyviä lukemia. Jokainen lukema on yksilöity numeron ja nimen perusteella. Näytä lukeman tietojen ponnahdusikkuna valitsemalla lukema. Jos arvoa voi muokata, arvon kenttä on valkoinen. Jos arvo on vain luku -muodossa, arvon kenttä on harmaa.

### Vikakoodit

Valitun ohjainyksikön sen hetkiset ja tallennetut koodit näytetään. Koodiin liittyvien yksityiskohtaisten tietojen katselu on mahdollista valitsemalla koodi luettelosta.

### Ohjainyksiköiden tiedot

Ohjainyksiköiden tiedoissa ovat nähtävissä ohjainyksikön lähettämät yksityiskohtaiset tekniset tiedot ja tunnistustiedot. Nämä tiedot ovat hyödyllisiä ISOBUS-diagnostiikassa.

## Vikakoodit

PC28792—UN—29AUG22

**A—Päivityspainike**
**B—Koodien poistopainike**

Välilehdellä "Vikakoodit" ovat nähtävissä sekä kaikki järjestelmässä parhaillaan esiintyvät että aiemmin esiintyneet ja tallentuneet koodit.

Poista koodit painamalla päivityspainiketta (A) ja katso koodit tämän jälkeen uudelleen.

Poista kaikki koodit näytöstä painamalla koodien poistopainiketta (B).

### Tarkastelu ja lajittelu

PC28793—UN—29AUG22

*Koodien tyypit*

**A—Pikapysäytys**
**B—Huoltovaroitus**
**C—Tiedote**

Koodien näyttötapaa voi muuttaa painamalla kohdan **Näyttöperuste** vieressä olevaa painiketta. Valittavissa ovat seuraavat näkymät:

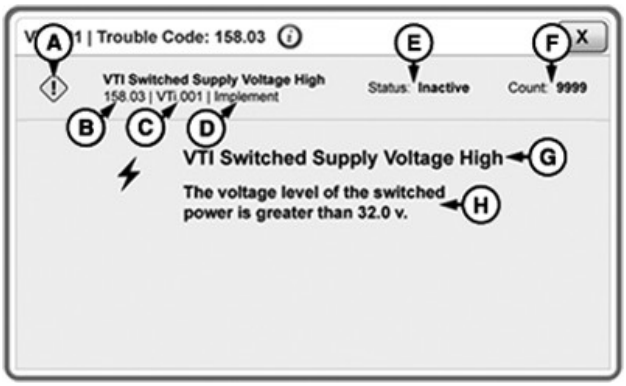
*Koodi*

- Katseluperusteen “Koodi” tapauksessa näyttöön ilmestyvät kaikki koodit. Myös koodin tyyppi (A—C), yksityiskohtaiset tiedot, tila ja esiintymiskertojen määrä ovat näytössä. Jos haluat tarkastella koodiin liittyviä yksityiskohtaisia tietoja, valitse koodi luettelosta.

*Laite*

- Katseluperusteen “Laite” tapauksessa näyttöön ilmestyvät kaikki dataväylään yhdistetyt ohjausyksiköt. Tietoina näytetään Laitetunnus, CAN-verkko sekä se, liittyykö laitteeseen vikakoodeja. Jos haluat tarkastella laitekoodeja, valitse ohjainyksikkö luettelosta.

### Koodin tiedot




PC15334—UN—09JUL13

*Koodin tiedot*

**A—Vikakoodin tyyppi**
**B—Vikakoodin numero**
**C—Laitetunnus**
**D—Dataväylästö**
**E—Koodin tila**
**F—Määrä**
**G—Vikakoodi**
**H—Vikakoodien kuvaus**

Valitse vikakoodi, jota koskevia yksityiskohtaisia tietoja haluat katsella.

### CAN-väylän tiedot

CAN-väylän tietojen välilehdellä on nähtävissä CAN-väylään yhdistettyjen ohjainyksiköiden välisen tiedonsiirron tila. Ajoneuvon dataväylä yhdistää toisiinsa esimerkiksi moottorin, hydrauliikan ja vaihteiston ohjausyksiköt. Työkoneen CAN-väylä yhdistää esimerkiksi StarFire-vastaanottimen, toisen ISOBUS-näytön ja ISOBUS-työkoneet.

PC28794—UN—29AUG22

**A—Vihreä merkkivalo, normaali alue**
**B—Keltainen merkkivalo, alueen rajat ylittyneet**

Eräiden lukemien näytön kohdalla on vihreä merkkivalo tai keltainen, huutomerkillä varustettu merkkivalo. Keltainen voi olla odotettavissa koneen ja työkoneen määritysten mukaan.

- Vihreä merkkivalo (A) — lukema on normaaleissa rajoissa.
- Keltainen merkkivalo (B) – Arvo ei ole normaalilla alueella.

**CAN-väylän lukemat**

**Verkon tila**

*Aktiivinen*

- Järjestelmä toimii odotetusti. Monitorin lisäksi dataväylään on yhdistetty vähintään yksi ohjausyksikkö, joka myös vaihtaa tietoja väylää pitkin.

*Passiivinen*

- Monitori ei vaihda tietoja muiden dataväylään yhdistettyjen ohjausyksiköiden kanssa. Jos monitori on ainoa dataväylään yhdistetty ohjausyksikkö, lukema kohdassa "Viestien kokonaismäärä" kasvaa mutta verkko pysyy tilassa "ei toiminnassa".

**Viestien kokonaismäärä**

Viestien kokonaismäärä koskee dataväylän kautta lähetettyjen viestien määrää. Jos kone on käynnissä, tämä lukema kasva jatkuvasti, sillä ohjausyksiköt lähettävät tällöin aina viestejä dataväylää pitkin.

**Jännitteet ”CAN High” ja ”CAN Low”**

Huippujännite on korkein edellisen kylmäkäynnistyksen jälkeen esiintynyt keskijännite. Jännitemittauksen keskiarvo lasketaan joka sekunti. Jännitteiden "CAN High" ja "CAN Low" huippuarvot ovat yleensä välillä 1,8 - 3,3 V.

*HUOMAA: Näyttö suorittaa kylmäkäynnistyksen, jos se on ollut epäaktiivinen 48 tunnin ajan, jos sen jatkuvan virran syöttö on katkaistu tai jos sille on suoritettu 20 lämminkäynnistystä.*

**Väylän käyttöaste**

Dataväylää koskevat tiedot välittyvät ohjausyksiköiden välisissä viesteissä. John Deeren työkoneiden CAN-väylän siirtonopeus on 250 kbd. Tämä merkitsee sitä, että väylä pystyy kytkemään jännitteen enimmillään 256 000 kertaa sekunnissa viestien lähettämistä varten. Tällöin väylän käyttöaste on 100 %.

Jos ohjausyksikkö (esim. jokin työkone) toimii odotetusta poikkeavasti, syynä voi olla se, että väylän käyttöaste on vähintään 45 prosenttia. Eräät ohjainyksiköt eivät pysty lähettämään ja ottamaan vastaan kaikkia tarvittavia viestejä väylän suuren kuormituksen vuoksi.

*HUOMAA: Jotkin ISOBUS-työkoneet eivät toimi, jos väylän kuormitus ylittää 25 %.*

*Toimiva StarFire-vastaanotin kuormittaa väylää 5–7 %.*

*Työkoneiden tai GPS-vastaanotinten liitinten irrottaminen voi pienentää väylän käyttöastetta.*

**Siirtonopeus**

Siirtonopeus ilmaisee nopeuden, jolla dataväylä toimii. ISOBUS-työkoneiden ja John Deeren työkoneiden dataväylä toimii 250 kbd:n nopeudella. Kaikkien tähän järjestelmään yhdistettävien ohjausyksiköiden tulee toimia 250 kbd:n nopeudella. Muutoin ohjausyksiköt eivät toimi moitteettomasti.

**Dataväylän tila ja virheiden määrät**

Dataväylällä voi olla neljä erilaista tilaa:

- Toiminnassa – Dataväylä toimii häiriöittä.
- Passiivinen – Passiivisia virheitä esiintynyt.
- Varoitus – Väylässä ilmennyt varoitustason virheitä.
- Pois päältä – Väylässä ilmennyt virheitä, jotka johtavat väylän kytkeytymiseen pois päältä.

Jos jokin näistä virheistä esiintyy, näyttö tallentaa muistiin virheen esiintymiskertojen lukumäärän.

*Passiivisten virheiden määrä*

- Jos tämä lukema on suurempi kuin nolla, jokin dataväylään yhdistetty ohjausyksikkö ei ole saanut kaikkia viestejä. Tärkeitä tietoja on saatettu menettää. Tämä johtuu mitä todennäköisimmin dataväylän korkeasta käyttöasteesta.

*Väylävaroitusten määrä*

- Jos tämä lukema on suurempi kuin nolla, jossakin dataväylään yhdistetyssä ohjausyksikössä esiintyy häiriöitä.

*Pois käytöstä olevien väylien määrä*

- Jos tämä lukema on suurempi kuin nolla, jossakin dataväylään yhdistetyssä ohjausyksikössä esiintyy häiriöitä. Tietty määrä viestejä puuttuu eikä se ota enää vastaan viestejä. Tärkeitä tietoja on menetetty. Tämä häiriö esiintyy mitä todennäköisimmin siinä tapauksessa, että CAN-väylän käyttöaste on korkea.

*Ylivuotovirheiden määrä*

- Ylivuotovirheiden esiintyminen siihen, että dataväylään yhdistettyihin sovelluksiin tai ohjausyksiköihin saapuu viestejä nopeammin kuin mitä ne pystyvät käsittelemään. Tämä johtaa tärkeiden viestien kadottamiseen ja järjestelmän toimintahäiriöön. Tämä häiriö esiintyy mitä todennäköisimmin siinä tapauksessa, että CAN-väylän käyttöaste on korkea.

**Verkko**

Verkko-välilehti näyttää JDLink-modeemin, verkkoyhteyden ja asiakkaan omistaman SIM-kortin diagnostiikkalukemat.

JDLink-modeemi on yksi pääkomponenteista, joita tarvitaan John Deeren telematiikkaratkaisuihin, kuten

JDLink, Service ADVISOR -järjestelmän etäkäyttö ja John Deere -etänäytön käyttö (RDA).

JDLink-modeemi sisältää laiteohjelmiston, mobiilimodeemin ja SIM-laitteen. Se lähettää ja vastaanottaa tietoja sekä viestejä mobiiliverkkojen välityksellä.

RA tarvitsee keskeytymättömän mobiiliverkkoyhteyden toimiakseen. JDLink ei edellytä keskeytymätöntä mobiiliverkkoyhteyttä, koska JDLink-modeemi pystyy tallentamaan tietoja jopa 1000 tunnin ajalta.

**Ethernet-väylätiedot**

Ethernet-väylätiedot näyttää diagnostiset yhteysongelmat kaikkien ohjainyksiköiden kanssa Ethernet-verkossa.

*HUOMAA: G5-näyttö tukee vain ETH100-1- ja ETH100-2-laitteistoportteja.*

Ethernet-väylätietojen näyttämät kohteet:

- *Ethernet Link Status* – Näyttää, verkko käytössä vai poissa käytöstä.
- *Internet-osoite* – Näyttää osoitetun tai staattisen IP-osoitteen, jota näyttö käyttää.
- *Siirretyt paketit* – Siirrettyjen pakettien määrä siitä alkaen, kun näyttö käynnistettiin.
- *Vastaanotetut paketit* – Vastaanotettujen pakettien määrä siitä alkaen, kun näyttö käynnistettiin.
- *Paketin virhe* – Vahingoittuneiden tai virheellisessä muodossa olevien vastaanotettujen pakettien määrä siitä alkaen, kun näyttö käynnistettiin.
- *Paketin katoaminen* – Niiden pakettien määrä, jotka katosivat ennen määränpäähän saapumista.
- *Nopeus* – Yhdistetyn Ethernet-verkon nopeus.
- *Yhdistettyjen laitteiden määrä* – niiden ohjainyksiköiden määrä, joiden IP-osoitteet näyttö näkee verkossa.
- *Yhteyden katkokset* – Yhteyden katkeamiskertojen määrä siitä alkaen, kun näyttö käynnistettiin.

**Diagnostiikkakeskuksen piilottaminen**

PC15331—UN—08JUL13

*Diagnostiikkakeskuksen piilottaminen*

Näyttö on diagnostiikkatilassa, kun ohjainyksikkö on valittu. Sovelluksen voi piilottaa näytöstä valitsemalla kohdan "Piilota diagnostiikkakeskus", minkä jälkeen etusivu palaa näyttöön.

Piilotuspainike on hyödyllinen, mikäli kalibroinnin aikana on tarpeen siirtyä johonkin toiseen näyttöruudun osaan. Palaa takaisin samalle diagnostiikkasivulle valitsemalla Diagnostiikkakeskus-sovellus valikosta.

*HUOMAA: Poistuminen tästä näytöstä ei ole suositeltavaa diagnostiikan aikana, sillä tämä voi heikentää suorituskykyä.*

Poistu diagnostiikasta sulkemalla ohjausyksikön sivu.

ch177nn,1737363316123-22-20OCT25

## Järjestelmän palauttaminen

PC620654—UN—14MAY24

**A—Palautuksen PIN-koodi**

Järjestelmän palautus yrittää suojata käyttäjän tietoja ja mahdollisesti pelastaa ne. Järjestelmän palautus käynnistyy, kun järjestelmä havitsee ristiriidan, joka saattaa johtaa haluttujen toimintojen vioittumiseen.

Näytön siirtyessä järjestelmän palautukseen näkyviin tulee aluksi 30 sekunnin ajastus järjestelmän palautukselle. Jatka järjestelmän palautusta ottamalla yhteyttä John Deeren jälleenmyyjään ja antamalla palautuksen PIN-koodi (A).

Näyttö palaa normaaliin toimintaan, jos ajastimen annetaan kulua loppuun. Jos tämä näyttö ei poistu, ota yhteyttä John Deeren jälleenmyyjään ja anna palautuksen PIN-koodi (A).

ZIDXK1X,1770631650933-22-09FEB26

## AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit

**AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit** – Aina, kun AutoTrac kytkeytyy pois käytöstä, järjestelmä antaa kaksi äänimerkkiä. Näitä seuraa varoitus, joka kertoo, miksi se kytkeytyi pois käytöstä. Viestit kertovat myös, miksi AutoTrac ei kytkeytynyt käyttöön. Kytketty pois käytöstä -viestit ovat näkyvissä 7 sekuntia.

| AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit | |
|---|---|
| Koodi | Viesti |
| 702752.00 | Mitään ei ole vielä tarkastettu |
| 702752.01 | Ohjauspyörää liikutettu |
| 702752.02 | Rengasnopeus liian alhainen |
| 702752.03 | Rengasnopeus liian suuri |
| 702752.04 | Väärä vaihde |
| 702752.05 | Ajouran numero muuttunut |
| 702752.06 | GPS ei toimi kahdella taajuudella |
| 702752.07 | SSU:ssa on aktiivisia vikakoodeja |
| 702752.08 | Edellinen siirtymä OK |
| 702752.09 | GSD-viestit vialliset |
| 702752.10 | Ei rinnakkaisreititystä |
| 702752.11 | Avainkortti puuttuu |
| 702752.12 | Suuntavirhe liian suuri |
| 702752.13 | Reittivirhe liian suuri |
| 702752.14 | Istuimen kytkin auki |
| 702752.15 | Öljyn lämpötila on liian matala |
| 702752.16 | TCM puuttuu varustuksesta |
| 702752.17 | Väärä aktivointikoodi |
| 702752.18 | Diagnostiikkatilan ohjausventtiili |
| 702752.19 | Leikkuupuimurin leikkuuterän kytkin pois |
| 702752.20 | Leikkuupuimurin tie/pelto-kytkin kytketty |
| 702752.21 | Jännite ei vakaa |
| 702752.22 | AutoTrac liian kauan aktiivinen peruutettaessa |
| 702752.23 | AutoTrac liian kauan aktiivinen alle pienen nopeuden rajan |
| 702752.24 | Kaarevuus liian suuri |
| 702752.25 | Kone ei kulje eteenpäin |
| 702752.26 | ELX-putken paine alhainen (sammutus) |
| 702752.27 | Hammaspyörän tiedot virheelliset |
| 702752.28 | Aktivointikatkaisimen tiedot virheelliset |
| 702752.29 | Virtalukon viesti virheellinen |
| 702752.30 | Ajosilppurin AutoTrac/rivinohjauksen katkaisin pois päältä |
| 702752.31 | SPFH-pikapysäytyskatkaisin käytössä |
| 702752.32 | AutoTrac ei käytössä |
| 702752.33 | Hakee ajolinjaa |
| 702752.34 | Viivan seuranta |
| 702752.35 | Tuntematon suunta |
| 702752.36 | GPS-siirto liian suuri |
| 702752.37 | Ulkona riviltä |
| 702752.38 | Tunnistimen käyttämättömyystilan aikakatkaisu |
| 702752.39 | Virheellinen viestisarja |
| 702752.40 | Kone ei saavuta komennon mukaista ajouran kaarteisuutta |
| 702752.41 | Koneen GPS-nopeus ei vastaa pyörien pyörimisnopeuteen perustuvaa koneen nopeutta |
| 702752.42 | Nykyinen kaarevuus ei täsmää |
| 702752.43 | Kone on pysäköintivaihteella |
| 702752.44 | Ohjauksen varakomentojen viestin aikakatkaisu |
| 702752.45 | Varaohjauksen tilan viestin aikakatkaisu |
| 702752.46 | Istuimen kytkimen tiedot virheelliset |

| | |
|---|---|
| 702752.47 | Ajoneuvon tunnistenumero virheellinen |
| 702752.48 | Akseliväli virheellinen |
| 702752.49 | TCM (maastokorjausyksikkö) -tietoviestin aikakatkaisu |
| 702752.50 | Koneen automaatioviestin aikakatkaisu |
| 702752.51 | Koneen kallistuma- tai kiertymäviestin aikakatkaisu |
| 702752.52 | Pyörään perustuvan nopeus- tai suuntaviestin aikakatkaisu |
| 702752.53 | Ajouratietojen aikakatkaisu |
| 702752.54 | Tuntematon ohjauksen ohjausyksikön virhe |
| 702752.55 | AutoTrac Universalin lämpötila ei sallitulla alueella |
| 702752.56 | AutoTrac liian kauan aktiivinen nelipyöräohjauksessa |
| 702752.57 | Kone rapuohjauksessa |
| 702752.58 | Valtuutus ei sallittu |
| 702752.62 | Varattu |
| 702752.63 | Älä tee mitään |

ct47125,1705350329514-22-05MAY25

## Vianetsintä

*HUOMAA: AutoTrac on säädetty toimimaan asianmukaisesti useimmissa pelto-olosuhteissa ja eri työkoneiden kanssa. Epätavallisissa olosuhteissa kuljettaja voi käyttää lisäasetuksia järjestelmän hienosäätämiseksi tiettyjä pelto-olosuhteita ja työkoneita varten. Ohjausherkkyyden säätämistä tulisi kokeilla ennen seuraavien vaiheiden käyttämistä.*

Tarkista ja korjaa muut ongelmat ennen säätöä. Tee tarvittavat mekaaniset tarkastukset ja kalibroinnit asiaankuuluvan koneen kautta. Jos tätä vaihetta ei suoriteta, konevikoja saattaa esiintyä tai kuljettaja hukkaa aikaa säätäessään järjestelmää, jota ei voi säätää.

**Liiallinen pyörien liike:** AutoTracin yleinen suorituskyky on hyväksyttävä, mutta pyörät nykivät nopeasti edestakaisin.

**Herkästi muuttuva S-ajokuvio:** Jatkuvaa edestakaista liikettä on havaittavissa, kun katsotaan koneen keulan yli. Liikettä on havaittavissa, mutta näytössä esitetty reitiltä poistuminen (etäisyys A–B-linjalta) on usein suhteellisen pieni.

**Hitaasti muuttuva S-ajokuvio:** AutoTracin toiminta vaikuttaa hitaalta, kun linjalla yritetään pysyä, ja se vaeltaa hitaasti puolelta toiselle.

**Heikko ajolinjalle hakeutuminen:** AutoTrac vaikuttaa hitaalta ajolinjan haun aikana. Traktori pysyy jommallakummalla puolella ajolinjaa pitkän aikaa ennen ajolinjalle kohdistumista.

**Liian herkkä ajolinjalle hakeutuminen:** AutoTrac ylittää ajouran ja jatkaa ylikompensointia ajouralle hakeutumisen aikana, mikä aiheuttaa tiheästi mutkittelevan liikkeen.

**Seuranta kaarteen ulkopuolella:** AutoTrac toimii hitaasti kaarevalla ajouralla, mikä aiheuttaa halutun ajouran puolelta toiselle hitaasti mutkittelevan liikkeen. Tämä ajolinja seuraa usein haluttua ajolinjaa sen ulkopuolelta.

**Seuranta kaarteen sisäpuolella:** AutoTrac tekee usein nopeita muutoksia kaarevan reitin tilassa, mikä aiheuttaa tiukan S-ajolinjan tai sen, että ajolinja haetaan halutun ajolinjan sisäpuolelta.

*HUOMAA: Lisätietoja vianmäärityksestä on näyttötuen tiedostoissa.*

### Yleiset säädöt

Säätösuositukset:

- Ohjausherkkyys: Aseta arvoon 70 ennen muiden säätöjen määrittämistä. Säädä 10 yksikön välein.
- Reittipoikkeamaherkkyys: Säädä 20 yksikön välein.
- Suuntapoikkeamaherkkyys: Säädä 10 yksikön välein.
- Suuntakompensointi: Säädä 10 yksikön välein.
- Ohjauksen vastausherkkyys: Säädä 10 yksikön välein.
- Hakuherkkyys: Säädä 20 yksikön välein.
- Kaartumaherkkyys: Säädä 20 yksikön välein.

Yksi arvo kerrallaan: Yritä säätää asetuksia ongelmallisissa pelto-olosuhteissa, kun AutoTrac on käytössä. Toimi seuraavasti:

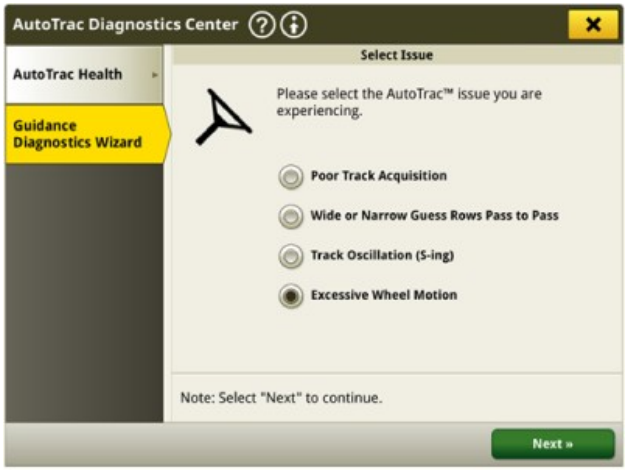
1. Aloita tehdasasetuksista. Ohjausherkkyysarvo vastaa Ohjausnäkymä-välilehden arvoa. Kokeile asetukselle arvoa, joka soveltuu käyttöolosuhteisiin (70 betonilla, 100 useimmissa olosuhteissa, 120 pehmeällä maaperällä). Tätä lukua on ehkä vielä

muokattava joksikin muuksi kuin ehdotetuksi asetukseksi.

2. Kun AutoTrac on aktiivinen ongelmallisissa olosuhteissa (kuten nopeus, maaperä tai renkaat), lisää tai vähennä Suuntapoikkeamaherkkyys-arvoa 10 yksikön välein.
3. Jos Suuntapoikkeamaherkkyys-arvoon tehty muutos ei vaikuta ongelmaan, palauta Suuntapoikkeamaherkkyys-parametri. Lisää tai vähennä Suuntakompensointi-arvoa samoin kuin edellisessä vaiheessa.
4. Jos mikään edellä mainituista vaiheista ei toimi, palauta suuntakompensoinnin arvo ja lisää tai vähennä ohjauksen vastausherkkyysarvoa samalla tavalla kuin edellisissä vaiheissa.

Asetusten yhdistäminen: Jos edellä annetut ohjeet eivät tarjoa riittävää suorituskykyä ja kuljettaja on oppinut havaitsemaan, kuinka eri parametrit vaikuttavat AutoTrac-suorituskykyyn, kuljettaja voi kokeilla yhdistellä erilaisia parametriasetuksia AutoTracin ollessa käytössä.

**Ajolinjan ohjauksen ohjattu diagnostiikkatoiminto**




PC689866—UN—26SEP25

*Ajolinjan ohjauksen ohjattu diagnostiikkatoiminto -välilehti*

Ajolinjan ohjauksen ohjattu diagnostiikkatoiminto tarjoaa vaiheittaisen vianetsinnän yleisimpiin ajolinjan ohjausongelmiin.

*HUOMAA: Ajolinjan ohjauksen ohjattu diagnostiikkatoiminto on käytettävissä vain koneissa, joissa on AutoTrac-järjestelmän AT2-kokoonpano. Nämä tiedot ovat saatavilla AutoTrac-kuntosivulla kohdassa AutoTrac-järjestelmä → AutoTrac-tila.*

Valitse radiopainike, joka vastaa kohtaamaasi ongelmaa:

- Huono ajolinjan haku – joko kone pysyy sivussa linjalta pitkän aikaa ennen palaamista linjalle tai se ohjaa ajolinjasta ohi ja jatkaa ylikompensointia ajolinjan hakemisen aikana.
- Leveät/kapeat ajolinjan välit kierrosten välillä – kierrosten välillä on epätasaiset välit, mutta väli pysyy pois päältä koko kierroksen ajan, mikä johtaa koko kierroksen tasaiseen siirtymäarvoon.
- S-mallinen liike – jatkuvaa edestakaista liikettä on havaittavissa, kun katsotaan koneen keulan yli.
- Liiallinen pyörien liike – AutoTracin yleinen suorituskyky on hyväksyttävä, mutta pyörät nykivät nopeasti edestakaisin.

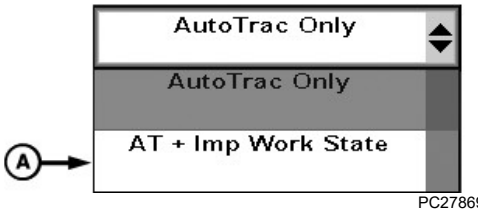
ct47125,1705350329386-22-01OCT25

## Vianetsintä Active Implement Guidance -ohjauksella

### Aktiivinen työkoneen ohjaus

Kun työkoneen ajolinjan ohjaus ja AutoTrac-kääntöautomatiikka ovat käytössä, voit estää työkoneen ohjautumisen loppukäännöksissä seuraavilla asetuksilla:

**Toiminnevalitsin 1100 (UCC1)**

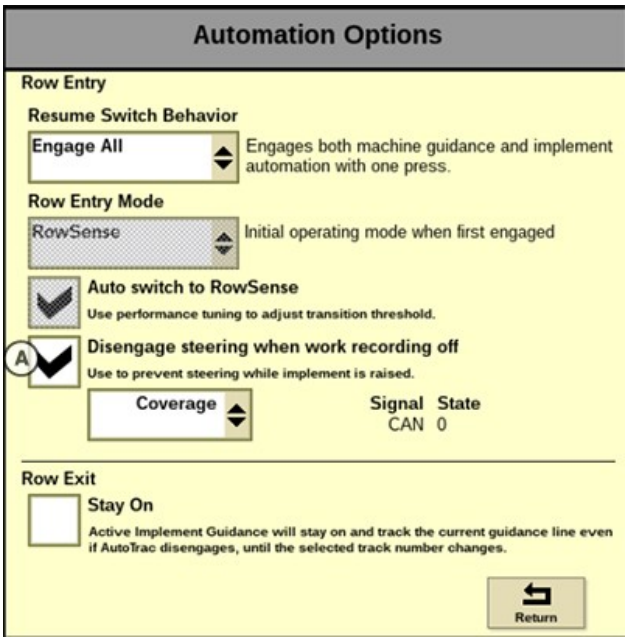



PC27869—UN—28FEB20

**A—AT + työk. työtila**

1. Valitse ISOBUS VT -toiminteesta Toiminnevalitsin 1100.
2. Valitse joko Työkoneen ohjausasetukset -painike tai Työkoneen vaihtajan asetukset -painike.
3. Valitse Kytkemisvaatimus-asetuksen avattavasta valikosta AT + Työk. työtila (A).

**Toiminnevalitsin 1100 (UCC2 sarjanro PCXL01C201000–)**




PC28809—UN—20SEP22

**A—Ohjauksen käytöstäpoiston valintaruutu**

1. Valitse ISOBUS VT -toiminteesta Toiminnevalitsin 1100.
2. Valitse Aktiivinen työkoneen ohjaus -toiminnevalitsin.
3. Valitse Asetukset-välilehdeltä Automaation asetukset.
4. Lisää valinta valintaruutuun Poista ohjaus käytöstä, kun työn tallentaminen on pois päältä (A).

ct47125,1705351301467-22-24SEP25

## Huolto ja kalibroinnit

PC28795—UN—29AUG22

*Huolto ja kalibroinnit*

Sovelluksen "Huolto ja kalibroinnit" avulla käyttäjä voi asetella huoltovälit ja kalibroida koneen komponentteja.

**Siirtyminen kohtaan Huolto ja kalibroinnit**

1. Avaa valikko.
2. Valitse välilehti "Traktorin asettelut".
3. Valitse toiminne Huolto ja kalibroinnit.

ch177nn,1661764883601-22-29AUG22

## Huoltotarkastukset

*HUOMAA: Huoltotarkastukset kuuluvat traktorin varustukseen, jos näin on määritelty oston yhteydessä.*

Huoltotarkastukset tulee suorittaa koneen ollessa tasaisella maalla ja moottorin ollessa sammutettu. Odota vähintään 40 minuuttia moottorin sammuttamisen jälkeen ennen nestemäärien tarkastamista.

Merkkivalo ilmaisee tarkastuspisteen tilan.

- Vihreä valo — normaali määrä
- Punainen valo — määrä on liian suuri tai liian pieni

Seuraavat tarkastuspisteet ovat käytettävissä:

PC17385—UN—15MAY14

**A—Moottorin öljymäärä**
**B—Moottorin jäähdytysnesteen määrä**

- Moottorin öljymäärä (A)
- Moottorin jäähdytysnesteen määrä (B)

DX,PC,MAINT,SERVCHECK-22-07APR17

## Huoltovälit

Kohdat "Huoltovälit" muistuttavat käyttäjää siitä, milloin säännölliset huoltotoimenpiteet koneessa ovat välttämättömiä.

Voit luoda uuden huoltovälin valitsemalla painikkeen "Lisää huoltoväli". Lisättävien huoltovälien määrälle ei ole määritelty ylärajaa.

Huoltovälin luomisen jälkeen kyseinen huoltoväli on nähtävissä luettelossa. Huoltovälin yhteydessä on ilmoitettu huoltovälin nimi, kulunut aika ja huollon määräaika.

- Käyttäjä valitsee huoltovälin yksilöimiseen tarvittavan nimen.
- Kohta "Kulunut aika" ilmoittaa viimeksi suoritetun huoltovälin nollauksen jälkeen kertyneiden käyttötuntien määrän.
- Kohta "Aikaväli" ilmoittaa käyttötuntien määrän huoltojen välillä.

Aikavälit on järjestetty kasvavaan järjestykseen pienimmästä tuntimäärästä alkaen. Tämän jälkeen huoltovälit on sijoitettu aakkosnumeeriseen järjestykseen siten, että numerot tulevat ennen kirjaimia.

Järjestelmä muistuttaa käyttäjää koneen huollon tarpeesta kaksikymmentä tuntia ennen huoltovälin umpeutumista. Viestin kuittaamisen jälkeen järjestelmä muistuttaa käyttäjää lähestyvästä huollosta jokaisen käynnistyksen yhteydessä siihen saakka, kunnes huoltoväli on nollattu.

DX,PC,MAINT,SERVINTERVAL-22-23DEC15

## Kalibroinnit

Tämän sovelluksen avulla voi suorittaa renkaiden luiston ja tutkan kalibroinnin.

**Tutkan kalibrointi**

PC23946—UN—22MAR17

*Tutkan kalibrointi*

Tutka täytyy kalibroida, kun se asennetaan koneeseen ensimmäisen kerran. Tutka täytyy kalibroida myös, jos tutkanopeuden ja todellisen ajonopeuden välillä on ero, kun traktoria ajetaan kuormittamattomana kovalla alustalla.

*HUOMAA: Tuulisissa olosuhteissa tutkanopeus voi olla epätarkka esimerkiksi lentävien lehtien, pölyn ja hiekan vuoksi.*

**Renkaiden luiston kalibrointi**

PC23947—UN—22MAR17

*Renkaiden luiston kalibrointi*

Kalibroi renkaiden luisto, mikäli tutkanopeus ja rengasnopeus poikkeavat toisistaan, kun traktoria ajetaan kuormittamattomana kovalla alustalla.

Suorita kalibrointi ajamalla kuormaamattomalla koneella kovalla, kuivalla, puhtaalla ja tasaisella alustalla.

*HUOMAA: Renkaiden luiston kalibrointi on käytettävissä vain järjestelmään yhdistetyn ja kalibroidun tutkayksikön yhteydessä.*

*Varmista ennen renkaiden luiston kalibrointia, että tutkanopeus on mitattu tarkasti ja oikein.*

AL70325,0000465-22-18DEC17

## Näytön puhdistus

**TÄRKEÄÄ: Puhdista näyttö aina virta sammutettuna. Näytön puhdistaminen sen käytön aikana voi johtaa tahattomiin painikkeiden valintoihin.**

Kun haluat puhdistaa monitorin, sammuta siitä virta ja pyyhi näyttö pehmeällä liinalla ja puhdistusaineella, joka ei sisällä ammoniakkia, kuten esim. John Deeren lasin- tai yleispuhdistusaine.

DX,PC,CLEAN,DISP-22-21OCT16

## Tehdastietojen palautus

PC20398—UN—09DEC14

*Tiedostonhallinnan asetukset*

Avaa Tehdastietojen palautus -toiminto valitsemalla Tiedostonhallinta-sovelluksen yläosasta kohta Asetukset.

Palauta tiedot tehdasasetuksiin, kun näyttö siirtyy käyttäjältä toiselle. Toiminto poistaa kaikki käyttäjätiedot näytöstä, ja sitä ei voida kumota. Käyttäjätietoihin sisältyvät asetus- ja dokumentointitiedot, ajolinjan ohjaustiedot, summat sekä mukautetut työsivuasettelut. Lisenssi-, kieli- ja alueasetuksia ei nollata. Uudelleenkäynnistys on tarpeen nollauksen jälkeen.

Tehdastietojen nollaus G5 CommandCenter -näytössä on tarpeen ennen koneen myymistä.

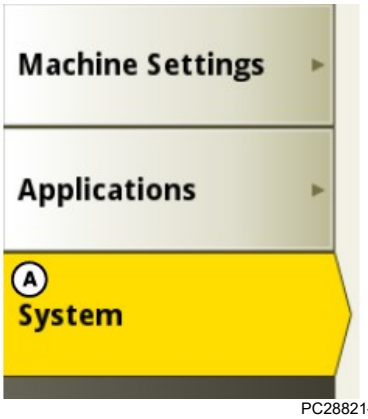
Tehdastietojen nollaus G5 Universal -näytössä on tarpeen ennen näytön myymistä.

1. Valitse Valikko.

PC28961—UN—24APR23

*Valikko*

2. Valitse Järjestelmä-välilehti.




PC28821—UN—21SEP22

*Järjestelmä-välilehti*

3. Valitse tiedostonhallinta.

PC28785—UN—29AUG22

*Tiedostonhallinta*

4. Valitse asetukset.

PC28970—UN—24APR23

*Asetukset*

5. Valitse Asetukset-välilehti.

PC29090—UN—08MAY23

*Asetukset-välilehti*

6. Valitse Aloita tehdastietojen palautus.

PC29091—UN—08MAY23

7. Noudata näytön kehotteita.

ch177nn,1660729958790-22-15OCT25

# Hakemisto


**A**

AB-kaaret
- Asetukset ..... 05A-4
- Esteet ..... 04H-23
- Suora reitti ..... 04H-23

Ajolinjan ohjaus
- AB-kaaret
  - Esteet ..... 04H-23
  - Suora reitti ..... 04H-23
- Ajolinjojen etäisyys ..... 04H-12
- Asetukset
  - Ajolinjan vaihto ..... 04H-10
  - Kaareva reitti ..... 05A-4
  - Käännöksen ennakointi ..... 04H-18
  - Päävirtakytkin ..... 04H-23
  - Reittiäänet ..... 04H-23
  - Valopalkki ..... 04H-13
  - Ympyräreitti ..... 05A-1
- AutoPath ..... 04H-7
  - AutoPath-karttatiedot ..... 04H-13
- AutoTrac
  - Aktivointikatkaisin ..... 04H-15
  - Kytke ..... 04H-15
  - Kytketty pois käytöstä -viestit ..... 04H-19, 06B-1
  - Ota käyttöön ..... 04H-15
  - Poista käytöstä ..... 04H-22
  - Tilan ympyräkaavio ..... 04H-14
- Enimmäisnopeudet ..... 04H-16
- Etsi ajolinja ..... 04H-14
- Luo ajoura ..... 04H-14
- Mukautuvat kaaret
  - Esteet ..... 04H-18
  - Suora reitti ..... 04H-24
- Ohjauksen optimointi ..... 05A-1
- Reittisarja ..... 04H-12
- Vaihda ajoura ..... 04H-12
- Vianetsintä ..... 06B-2
- Vähimmäisnopeudet ..... 04H-16

Ajolinjan vaihto ..... 04H-10
Ajolinjojen etäisyys ..... 04H-12
Aktiivisuuden seuranta ..... 04H-22
Aktivointikatkaisin ..... 04H-15
Asetukset
- Ajolinjan ohjauksen pääkytkin ..... 04H-23
- Ajolinjan ohjaus ..... 04H-23

Asetusten hallinta ..... 04C-22
AutoTrac
- Aktiivisuuden seuranta ..... 04H-22
- Aktivointikatkaisin ..... 04H-15
- Kytke ..... 04H-15
- Kytketty pois käytöstä -viestit ..... 04H-19, 06B-1
- Käännöksen ennakointi ..... 04H-18
- Ota käyttöön ..... 04H-15
- Poiskytkentä, käytöstä poistaminen ..... 04H-22
- Poista käytöstä ..... 04H-22
- Tilan ympyräkaavio ..... 04H-14
- Uudelleenaktivointi seuraavalla ajolinjalla ..... 04H-16

**C**

COM-porttiasetukset ..... 04B-10
CommandCenter
- Näyttömallit ..... 04A-1

**E**

Elektroninen näyttö, asianmukainen käyttö ..... 02A-3
Etsi ajolinja ..... 04H-14

**G**

GPS-vastaanotin ..... 04G-1

**H**

Huolto ja kalibroinnit ..... 07A-1
Huoltotarkastukset ..... 07A-1
Huoltovälit ..... 07A-1

**I**

ISOBUS VT ..... 04F-1
ISOBUS-työt ..... 04C-17

**J**

Johdanto ..... 2
Järjestelmäkomponentti
- Tie- ja aktivointikatkaisin ..... 04H-12

**K**

Kaarevan ajolinjan asetukset ..... 05A-4
Kalibroinnit
- Renkaiden luisto ..... 07A-1
- Tutka ..... 07A-1

Koneen tila ..... 07A-1
Käännöksen ennakointi ..... 04H-18
- AutoTrac ..... 04H-18

**L**

Liput ..... 04C-15
Luo ajolinja ..... 04H-14

**M**

Mukautuvat kaaret
- Asetukset ..... 05A-4
- Esteet ..... 04H-18
- Suora reitti ..... 04H-24

**N**

Näyttökuvat ..... 04D-5
Näytön ohjeet ..... 04A-3

**O**

Ohjelmisto
Asenna ... 04E-2
Lataus ... 04E-2
Palautus ... 04E-2
Päivitys ... 04E-2
Versiot ... 04E-2

**P**

Poiskytkentä, käytöstä poistaminen
AutoTrac ... 04H-22
Päivitys
Asenna ... 04E-2
Lataus ... 04E-2
Ohjelmisto ... 04E-2
Palautus ... 04E-2

**R**

Reittiäänet ... 04H-23
Renkaiden luiston kalibrointi ... 07A-1

**S**

Siirtokuvat, varoitus, tekstittömät ... 02C-1
StarFire-vastaanotin ... 04G-1
Suoritusnäyttö ... 04C-18
Tallennus ... 04C-18

**T**

Tavaramerkit ... 2
Tie- ja aktivointikatkaisin ... 04H-12
Tiedostonhallinta
Vienti
Näyttökuvat ... 04D-5
Tilatietojen keskus ... 04A-3
Toiminne
Etäkäytön (RA) näkymä ja hallinta
Vaiheet näytön etäkäytön a aloittamiseksi ulkopuolisesa hallintaa varten ... 04N-1
Toiminnevalitsimet ... 04A-3
Toiminta
Pellon asetukset
Asetus ... 04C-5
Pellon valinta ... 04C-4
Toiminteet
Asetusten hallinta ... 04C-22
Diagnostiikkakeskus ... 06A-1
Huolto ja kalibroinnit ... 07A-1
ISOBUS VT ... 04F-1
StarFire-vastaanotin ... 04G-1
Suoritusnäyttö ... 04C-18
Video ... 04C-20
Traktori, turvallinen käyttö ... 02A-3
Turvallisuus
Traktori, turvallinen käyttö ... 02A-3
Turvallinen kunnossapito ... 02A-2
Turvallisuustiedot
Koneen mukana matkustaminen autonomisen käytön aikana ... 02A-8
Oikea etäisyys autonomisen käytön aikana 02A-7
Turvamerkki
Autonomisen käytön turvallisuus ... 02B-1
Turvallisuus, askelmat ja kahvat
Askelmien ja kahvojen oikea käyttö ... 02A-2
Turvallisuus, vältä korkeapaineisia nesteitä
Varo korkeapaineisia nesteitä ... 02A-6
Tutkan kalibrointi ... 07A-1
Työasetukset ... 04C-16
Työsivu ... 04A-2

**U**

USB-tallennusväline
Parhaat käytännöt ... 04D-5
Vaatimukset ... 04D-5

**V**

Valikko ... 04A-3
Valopalkin asetukset ... 04H-13
Varoitussiirtokuvat, tekstittömät ... 02C-1
Vianetsintä
Ajolinjan ohjaus ... 06B-2
Video ... 04C-20

**Y**

Yhteensopivuus ... 04J-2
Ympyräreitin asetukset ... 05A-1
Ympyräreitti
Asetukset ... 05A-1