

Prikazovalnik John Deere G5
CommandCenter™
Različica programske opreme: 11.1.3967-XXX



JOHN DEERE

NAVODILO ZA UPRAVLJANJE

**Modeli G5 CommandCenter™: G5CS,
G510, G512**

OMPFP27195 IZDAJA B6 (SLOVENIAN)

John Deere Ag Management Solutions

Navodila

Uvod

Zahvaljujemo se vam za nakup izdelka John Deere.

Pazljivo PREBERITE TA NAVODILA, da se naučite pravilno uporabljati in servisirati izdelek. Če tega ne boste storili, lahko povzročite telesne poškodbe ali okvare stroja. Ta navodila in varnostna nalepka na izdelku so lahko na voljo tudi v drugih jezikih. Za naročilo glejte www.techpubs.deere.com (Ag&Turf/JDPS), www.johndeereinfo.com (C&F) ali se obrnite na zastopnika za John Deere.

TA NAVODILA OBRAVNAVAJTE kot sestavni del vašega izdelka, ob prodaji pa morajo ostati skupaj s izdelkom.

MERSKE ENOTE v tem priročniku so podane v metričnih enotah in enotah, ki se uporabljajo v ZDA. Uporabljajte samo pravilne nadomestne in pritrilne dele. Za metrične oz. colske vijake potrebujete različne vijačne ključe.

OZNAKE "DESNO" IN "LEVO" so podane gledano v smeri stroja ali priključka, ki se giblje naprej.

ZAPIŠITE IDENTIFIKACIJSKE ŠTEVILKE IZDELKA (P. I.N.) v priročnik za uporabnika. Vestno si zapišite vse številke, ki so lahko v primeru kraje izdelka v veliko pomoč. Številke bo potreboval tudi vaš zastopnik za John Deere, ko boste naročali dele stroja. Na varno lokacijo, ločeno od stroja ali izdelka, shranite varnostno kopijo identifikacijskih števil.

Program podpore John Deere vključuje GARANCIJO za stranke, ki svojo opremo uporabljajo in vzdržujejo, kot je opisano v tem priročniku. Garancija je pojasnjena v garancijskem certifikatu ali izjavi, ki ste jo dobili od vašega zastopnika.

Ta garancija vam zagotavlja, da bo družba John Deere podpirala svoje izdelke, če se v garancijskem obdobju na njih pojavijo napake. V nekaterih primerih bo družba John Deere ponudila tudi terenske izboljšave, pogosto brezplačno, tudi če je izdelku potekla garancija. Če boste opremo zlorabili ali spremenili tako, da bo njena zmogljivost drugačna od prvotnih tehničnih specifikacij,

bo garancija nična, terenske izboljšave pa bodo lahko zavrjene.

Če niste prvotni lastnik tega izdelka, vam priporočamo, da se obrnete na svojega zastopnika za John Deere in mu sporočite serijsko številko. Tako vas bo podjetje John Deere lažje obveščalo o izboljšavah in novostih.

DX,IFC,PRE-82-24SEP25

John Deere vam je na voljo



TS201—UN—15APR13

Zadovoljstvo kupca je za družbo John Deere pomembno.

Naši zastopniki si prizadevajo, da vam zagotovijo hitre, učinkovite dele in storitve:

- Vzdrževanje in nadomestni deli za podporo vaše opreme.
- Usposobljeni servisni tehniki in potrebna diagnostična orodja ter orodja za popravila za servisiranje vaše opreme.
- **Na voljo so nadomestni deli John Deere, storitve popravil in informacije za vzdrževanje ali popravila. Za več informacij obiščite deere.com ali deere.ca**

DX,IFC,JDS-82-30SEP25

Blagovne znamke

Blagovne znamke	
AutoTrac™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
CommandCenter™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
FurrowVision™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
GreenStar™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
iGrade™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
iPad™	Blagovna znamka družbe Apple
iTEC™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
JDLINK™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
John Deere	Blagovna znamka družbe Deere & Company
RowSense™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
SeedStar™	Blagovna znamka družbe Deere & Company

Service ADVISOR™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
StarFire™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
Voyager®	Blagovna znamka družbe ASA Electronics

ch177nn,1658757772656-82-23MAY25

Uporaba in izpostavljenost prikazovalnika

POMEMBNO: Ne perite ali potopite prikazovalnikov CommandCenter John Deere G5e.

Prikazovalniki CommandCenter John Deere G5e ter pripadajoči konektorji, so, ko so vklopljeni ali priključeni, odporni proti vodi in prahu skladno z IP65 ter vzdržijo pogoje, ki so običajni za kmetijsko uporabo. Prikazovalnik je mogoče uporabljati v odprti ali zaprti kabini. Izrednim razmeram se je treba izogniti, na primer pranju in potapljanju prikazovalnika. Če prikazovalnika ne uporabljate, ga odstranite iz stroja, da preprečite daljša obdobja izpostavljenosti dejavnikom.

ch177nn,1676275764495-82-04MAR25

Knjigarna s tehničnimi informacijami John Deere

Ker se lahko izdelek spremeni po tiskanju tega dokumenta, v teh navodilih morda niso opisane vse funkcije izdelka. Pred uporabo preberite najnovejša navodila za uporabo. Kopijo dobite pri zastopniku za John Deere ali na spletni strani techpubs.deere.com.

CZ76372,000071F-82-04AUG25

Uporabniški priročnik na zaslonu

Uporabniški priročnik za prikazovalnik G5 je na voljo na prikazovalniku v aplikaciji Središče za pomoč. Glejte Pomoč na zaslonu v razdelku Predstavitev prikazovalnika.

AL70325,000063C-82-04MAR25

Prenos posodobitev programske opreme

Poskrbite, da je programska oprema prikazovalnika posodobljena z najnovejšo programsko opremo. Posodobitve programske opreme so na voljo pod:

<https://my.deere.com/software-downloads/software-manager/>

CZ76372,000071E-82-17JUN14

Vsebina

Stran

Stran

Varnost

Spoznavanje opozorilnih oznak	02A-1
Razumevanje opozorilnih oznak	02A-1
Upoštevanje varnostnih navodil	02A-1
Zagotovite varno vzdrževanje	02A-2
Pravilna uporaba stopnic in držajev	02A-2
Varno rokovanje z elektronskimi komponentami in nosilci	02A-2
Pravilna uporaba elektronskega prikazovalnika	02A-3
Ne približujte se žetveni enoti	02A-3
Varno upravljanje traktorja	02A-3
Varna uporaba sistemov za vodenje	02A-4
Pravilno uporabljajte varnostni pas	02A-5
S sistemi za avtomatizacijo priključkov ravnajte varno	02A-5
Izogibajte se tekočinam pod visokim tlakom	02A-6
Preberite uporabniški priročnik za uporabo krmilnika ISOBUS	02A-6
Preprečite nesreče zaradi prevrnitve	02A-6
Preprečite električne udare in požare	02A-6
Izogibajte se daljnovodom	02A-7
Ustrezna razdalja med avtonomnim delovanjem	02A-7
Vožnja s strojem med avtonomnim delovanjem	02A-7
Odpadna električna in elektronska oprema	02A-7

Opozorilne oznake

Avtonomna varnost	02B-1
Varnostno opozorilo – AutoTrac je zaznan	02B-1
Varnostno opozorilo – neprehodna meja	02B-1
Varnostno opozorilo – krmilnik ISOBUS	02B-1
Varnostno opozorilo – nepravilno delovanje pomožnega priključka ISO	02B-2
Varnostno opozorilo – pomožna konfiguracija ISO	02B-2
Varnostno opozorilo – čarovnik za funkcijo ISO Aux	02B-2
Varnostno opozorilo – ponovni zagon sistema	02B-2
Varnostno opozorilo – namestitve programske opreme	02B-3

Varnostne nalepke brez besedila

Lokacija varnostne oznake	02C-1
Razumevanje varnostnih nalepk brez besedila	02C-1
Branje navodil za upravljanje	02C-1

Razkritja

Imena modelov in znamk	03-1
------------------------------	------

Identifikacija datumske kode	03-1
Obvestilo Ameriške zvezne komisije za komunikacije	03-1
Izjava EU o skladnosti	03-3
Izjava EU o skladnosti	03-4
Izjava EU o skladnosti	03-5
Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu	03-6
Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu	03-7
Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu	03-8
Evrazijska gospodarska unija – EAC	03-9
Evrazijska gospodarska unija – EAC	03-12
Evrazijska gospodarska unija – EAC	03-15

Delovanje – predstavitev prikazovalnika

G5 CommandCenter	04A-1
Struktura strani izvajanja	04A-2
Meni	04A-2
Zaslonska pomoč	04A-2
Središče za stanje	04A-3
Programske bližnjične tipke	04A-3
Licence za prikazovalnik	04A-3

Delovanje – nastavitev prikazovalnika

Nastavitve prikazovalnika	04B-1
Upravitelj postavitev	04B-5
Uporabniki in dostop	04B-8
Nastavitve brezžičnega omrežja	04B-9
Nastavitve vrat COM	04B-10
Prvotni monitor GreenStar	04B-11
Nadzor stroja	04B-11

Delovanje – nastavitev za delo in polje

Upravitelj opreme	04C-1
Izbira polja	04C-3
Nastavitev polja	04C-5
Polja in meje	04C-5
Zemljevid	04C-13
Zastavice	04C-15
Vhodne zastavice	04C-15
Priprava za delo	04C-16
Skupni podatki o delu	04C-17
Delovni monitor	04C-18
Beleženje dela	04C-19
Dajanje v skupno rabo	04C-19
Video	04C-20
Nastavitev upravljalnih elementov	04C-21
Upravitelj nastavitvev	04C-21
Opis delovanja mirovanja stroja	04C-22
Upravljanje voznih prog	04C-22

Delovanje – Upravitelj datotek

Upravitelj datotek	04D-1
--------------------------	-------

Nadaljevanje na naslednji strani

Originalna navodila. Vse informacije, ilustracije in specifikacije v teh navodilih za uporabo so osnovani na zadnjih informacijah pridobljenih v času publikacije. Pridružujemo si pravico do sprememb.

COPYRIGHT © 2026
DEERE & COMPANY
Moline, Illinois
All rights reserved.

Stran	Stran
Pogon USB 04D-5	Avtomatizacija zavijanja AutoTrac pri pršilniku 04I-6
Posnetki zaslona 04D-5	
Delovanje – Upravitelj programske opreme	Delovanje – funkcija Machine Sync
Upravitelj programske opreme 04E-1	Funkcija Machine Sync 04J-1
Posodobitev programske opreme prikazovalnika in krmilne enote 04E-2	Združljivost funkcije Machine Sync 04J-2
Aktivacije strojne in programske opreme brez prikazovalnika 04E-4	Krmilniki sinhronizacije stroja 04J-4
Delovanje – ISOBUS VT	Upravljanje funkcije Machine Sync – vodilni stroj 04J-5
ISOBUS VT 04F-1	Upravljanje sinhronizacije stroja – sledilo 04J-6
Delovanje – sprejemnik StarFire	Vključitvena steza 04J-7
Sprejemnik GPS StarFire 04G-1	Delovanje – nadzor prekrivanja
Daljinske posodobitve programske opreme StarFire 04G-1	Nadzor prekrivanja 04K-1
Delovanje – vodenje AutoTrac	Nadzor ročnega prekrivanja 04K-1
AutoTrac 04H-1	Delovanje – upravljanje razdelkov
Varna uporaba sistemov za vodenje 04H-2	Upravljanje razdelkov 04L-1
Načini vodenja AutoTrac 04H-2	Modul stanja razdelka 04L-3
AutoPath 04H-7	Nastavitve prekrivanja 04L-3
Premik sledi 04H-10	Delovanje – avtonomija
Obvestilo o spremembi delovne širine 04H-11	Pregled aplikacije Avtonomija 04M-1
Prazne črte 04H-11	Delovanje - daljinski dostop do prikazovalnika
Skupni signal 04H-12	Daljinski dostop do prikazovalnika 04N-1
Stikalo za cesto in nadaljevanje 04H-12	Koraki za začetek daljinskega dostopa do prikazovalnika za daljinsko upravljanje prikazovalnika 04N-1
Razmik med sledmi 04H-12	
Nabor sledi 04H-12	Nastavitev in optimizacija – vodenje AutoTrac
Zamenjava sledi 04H-12	Nastavitve krožne sledi 05A-1
Izbira sledi vodenja 04H-13	Optimizacija krmiljenja 05A-1
Nastavitve svetlobnega droga 04H-13	Nastavitve sledi krivulje 05A-4
Podrobnosti zemljevida AutoPath 04H-13	Nastavitev in optimizacija – nadzor razdelkov
Tortni prikaz stanja AutoTrac 04H-13	Napredne nastavitve 05B-1
Nastavi sled vodenja 04H-14	Nastavitev zmogljivosti 05B-1
Omogoči sistem AutoTrac 04H-14	Odpravljanje težav – prikazovalnik
Vklop sistema AutoTrac 04H-15	Diagnostično središče 06A-1
Stikalo za nadaljevanje 04H-15	Obnovitev sistema 06A-6
Ponovni vklop sistema AutoTrac pri naslednjem prehodu 04H-16	Odpravljanje težav – AutoTrac
Najmanjša in največja hitrost 04H-16	Sporočila o izklopu AutoTrac 06B-1
Napovedovanje zavoja 04H-18	Odpravljanje težav 06B-1
Krmarjenje okoli ovire 04H-18	Odpravljanje težav – avtomatizacija zavijanja AutoTrac
Sporočila o izklopu AutoTrac 04H-19	Odpravljanje težav z aktivnim vodenjem priključka 06C-1
Vodenje priključka AutoTrac (pasivno) 04H-19	Vzdrževanje – umerjanja
AutoTrac RowSense 04H-21	Vzdrževanje in umerjanja 07A-1
Onemogočite sistem AutoTrac, ko ga ne uporabljate 04H-22	Preverjanje servisiranja 07A-1
Izklopi in onemogoči sistem 04H-22	Vzdrževalni intervali 07A-1
Nastavitve vodenja 04H-22	Umerjanja 07A-1
Toni sledenja 04H-23	
Snemanje ravne poti ali navigiranje okoli ovire 04H-23	
Snemanje ravne poti v adaptivni krivulji 04H-23	
Delovanje – avtomatizacija zavijanja AutoTrac	
Avtomatizacija zavijanja AutoTrac 04I-1	
Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za traktorje 04I-2	
Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za kombajne 04I-4	

Stran

Vzdrževanje – servis

Čiščenje zaslona	07B-1
Ponastavitev tovarniških podatkov	07B-1

Varnost

Spoznavanje opozorilnih oznak



T81389—UN—28JUN13

To so simboli na opozorilnih oznakah. Če vidite ta simbol na stroju ali navodilih za uporabo pomeni, da obstaja nevarnost poškodbe.

Upoštevati je potrebno vsa varnostna opozorila, kakor tudi splošne predpise preprečevanja nesreč.

DX,ALERT-82-29SEP98

Razumevanje opozorilnih oznak



TS187—82—08SEP03

Opozorilna oznaka se pojasni s pojmom NEVARNOST, PREVIDNOST ali POZOR. Pri tem NEVARNOST označuje mesta ali območja z največjo stopnjo nevarnosti.

Opozorilne tablice označene z NEVARNOST ali PREVIDNOST, se nahajajo na specifičnih nevarnih mestih. Opozorilna tablica z oznako POZOR vsebuje splošne previdnostne ukrepe. Oznaka POZOR nas tudi v tem tekstu opozarja na varnostna opozorila.

DX,SIGNAL-82-03MAR93

Upoštevanje varnostnih navodil



TS201—UN—15APR13

Skrbno preberite vsa varnostna sporočila v tem priročniku in na varnostnih znakih na stroju. Varnostne znake vzdržujte v dobrem stanju. Zamenjajte manjkajoče ali poškodovane opozorilne oznake. Zagotovite, da imajo nove komponente opreme in nadomestni deli ustrezne varnostne znake. Nadomestni varnostni znaki so na voljo pri vašem zastopniku za John Deere.

Za dele in komponente, ki jih za vas ne dobavijo uradni dobavitelji, lahko veljajo dodatne varnostne informacije, ki niso vključene v ta navodila za uporabo.

Izvedite, kako upravljati stroj in pravilno uporabljati upravljalne elemente. Ne dovolite nikomur upravljati stroja, ne da bi prej prebral navodila.

Stroj vzdržujte v ustreznem delovnem stanju. Nepooblaščenno spreminjanje na stroju lahko poslabša delovanje in/ali varnost ter vpliva na življenjsko dobo stroja.

Če ne razumete kateregakoli dela teh navodil in potrebujete pomoč, se posvetujte z zastopnikom za John Deere.

DX,READ-82-01AUG22

Zagotovite varno vzdrževanje



TS218—UN—23AUG88

Pred začetkom vzdrževanja preučite delovni postopek. Območje vzdržujte čisto in suho.

Mazalno, vzdrževalno in nastavljalno delo izvajajte sam, ko stroj miruje. Rok, nog in oblačil ne približujte gnanim delom. Celoten pogonski sistem izklopite in s premikanjem vzvodov naprave izpustite tlak. Opremo odložite na tla. Zaustavite motor in zavarujte stroj. Če je nameščeno, odstranite ključ, odklopite akumulator in pustite, da se stroj ohladi.

Varno podprite dele stroja, ki bodo odstranjeni za vzdrževanje.

Vse dele ohranite v dobrem stanju in naj bodo pravilno nameščeni. Okvare takoj odpravite. Zamenjajte izrabljene ali poškodovane dele. Odpravite nakopičeno mast, olje ali umazanijo.

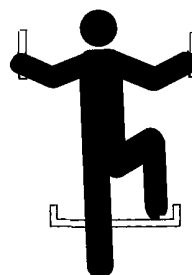
Pri opremi, ki se poganja sama, odklopite ozemljitveni kabel akumulatorja (-), preden začnete z nastavitvami na električnih sistemih ali z varjenjem na stroju.

Pri vlečnem orodju odklopite kableske snope s traktorja, preden začnete servisirati komponente električnega sistema ali z varjenjem na stroju.

Padec med čiščenjem ali delom na višini lahko povzroči resne poškodbe. Za doseganje težko dostopnih mest uporabljajte lestev ali ploščad. Uporabljajte čvrste in varne stojne površine in oprijemala.

DX,SERV-82-20JAN26

Pravilna uporaba stopnic in držajev



T133468—UN—15APR13

Preprečite padce, tako da na stroj vstopate in izstopate obrnjeni proti stroju. Ohranite 3-točkovni stik s stopnicami, držaji in stopniško ograjo.

Bodite še posebej previdni, ko blato, sneg ali vlaga povzročijo nevarnost zdrsa. Pazite, da bodo stopnice vedno čiste in ne bodo prekrite z mastjo ali oljem. Ob izstopu iz stroja nikoli ne skačite. Nikoli ne vstopajte v premikajoč se stroj ali izstopajte iz njega.

DX,WW,MOUNT-82-12OCT11

Varno rokovanje z elektronskimi komponentami in nosilci



TS249—UN—23AUG88

Če med nameščanjem ali odstranjevanjem elektronskih komponent, ki so pritrjene na opremo, padete, se lahko resno poškodujete. Za varen dostop do vsakega mesta pritrditve uporabite lestev ali montažno ploščad. Z rokami se dobro in trdno oprijemajte, z nogami pa stojte na trdnih tleh. Ne nameščajte ali odstranjujte komponent v mokrih ali ledenih pogojih.

Za nameščanje ali servisiranje kinetične osnovne postaje za realni čas (postaja RTK) na stojalo ali drugo oporno strukturo uporabite predpisane pripomočke.

Ko nameščate sprejemni steber za sprejemnik sistema GPS na opremo, uporabite pravilne tehnike dviganja in ustrezno zaščitno opremo. Steber je težek, zato ga bo nekoliko težje namestiti. Če pritrditvena mesta niso dosegljiva s tal ali servisne ploščadi, je pri delih in popravilih potrebna pomoč še ene osebe.

DX,WW,RECEIVER-82-24AUG10

Pravilna uporaba elektronskega prikazovalnika

Elektronski prikazovalniki so sekundarne naprave, ki so upravljavcu v pomoč pri izvajanju del na polju, poleg tega pa povečajo udobje in ponujajo razvedrilo. Ponujajo širok nabor funkcionalnosti in se uporabljajo predvsem v številnih aplikacijah sistemov stroja ter jih je mogoče uporabljati skupaj z drugimi sekundarnimi napravami, kot so ročne elektronske naprave.

Sekundarna naprava je katera koli naprava, ki je stroj ne potrebuje za svojo primarno uporabo. Uporabnik je vedno odgovoren za varno delo in nadzor stroja.

Da preprečite poškodbe med obratovanjem stroja:

- Prikazovalnik postavite, kot je opisano v navodilih za namestitvev. Zagotovite, da je naprava pritrjena in ne ovira voznikovega pogleda ali upravljalnih elementov stroja.
- Naj vas prikazovalnik ne zamoti. Ostanite pozorni. Bodite pozorni na stroj in okolico.
- Med premikanjem stroja ne spreminjajte nastavitev ali dostopajte do funkcij, ki zahtevajo daljšo uporabo upravljalnih elementov prikazovalnika. Pred izvajanjem tovrstnih del stroj zaustavite na varnem mestu in ga postavite v parkirni položaj.
- Glasnosti nikoli ne nastavite tako glasno, da ne slišite zunanjega prometa in reševalnih vozil.

Za spodbujanje varnega obratovanja so lahko določene funkcije prikazovalnika onemogočene, razen če je premikanje stroja omejeno in/ali je stroj postavljen v parkirni položaj. Z neupoštevanjem teh varnostnih navodil lahko kršite veljavne zakonske predpise, poleg tega pa to lahko povzroči škodo, resne poškodbe ali celo smrt.

Razpoložljive funkcije prikazovalnika uporabljajte samo, ko okoliščine omogočajo, da jih uporabljate varno in v skladu s pričujočimi navodili. Pri uporabi sekundarnih naprav vedno upoštevajte pravila varne vožnje in državne ali lokalne cestnoprometne predpise.

DX,ELEC,DISPLAY-82-13JAN15

Ne približujte se žetveni enoti



ES 118 704

ES118704—UN—21MAR95

Kosilni greben, polž, vrteči in dovajalni valji upravljajo svoje funkcije in ne morejo biti popolnoma zaščiteni. Med obratovanjem se zato ne približujte tem delom. Vedno izklopite glavno sklopko, ugasnite motor in izvlecite ključ iz ključavnice pred vzdrževanjem ali popravilom stroja.

FX,CUT-82-21DEC90

Varno upravljanje traktorja

Tveganje nesreč lahko zmanjšate z naslednjimi preprostimi previdnostnimi ukrepi:

- Traktor uporabljajte samo za dela, za katera je bil namenjen, kot so npr. potiskanje, vlečenje, vlečenje vozil, poganjanje in prenašanje različne zamenljive opreme, zasnovane za kmetijska dela.
- Vozniki morajo biti umsko in fizično zmožni dostopati do postaje voznika in/ali upravljalnih elementov ter pravilno in varno upravljati stroj.
- Nikoli ne upravljajte stroja, ko niste zbrani ali ste utrujeni ali oslabljeni. Pravilno upravljanje stroja zahteva popolno pozornost in zbranost voznika.
- Ta traktor ni namenjen uporabi kot rekreativno vozilo.
- Pred uporabo traktorja preberite ta navodila za uporabnika in upoštevajte navodila za uporabo in varnost v priročniku in na traktorju.
- Upoštevajte navodila za uporabo in obtežitev v navodilih za uporabnika za svoje priključke, na primer sprednje orodje za natovarjanje.
- Sledite navodilom v priročnikih za priklopljeno ali vlečeno napravo ali prikolico. Ne opravljajte dela s kombinacijo traktor-stroj ali traktor-prikolica, dokler niste prepričani, da ste upoštevali vsa navodila.
- Pred zagonom motorja ali začetkom dela se prepričajte, da v bližini stroja, priključene opreme in na delovnem območju ni nikogar.
- Ne zadržujte se v bližini tritočkovnega priklopa in lovilnega priključka (če je del opreme), ko ju uporabljate.
- Rok, nog in oblačil ne približujte gnanim delom.

Pomisliki med vožnjo

- Nikoli ne vstopajte v traktor ali izstopajte iz njega, ko se ta premika.
- Pred uporabo vozila opravite vsa potrebna izobraževanja.
- Otrokom in nepooblaščenim osebam ne dovolite na traktor in opremo.
- Nikoli se ne vozite s traktorjem, če ne sedite na sedežu z varnostnim pasom, ki ga je odobrilo podjetje John Deere.
- Vse električne zaščitne/zaščitne mreže naj bodo vedno nameščene.
- Ko se vozite po javnih cestah, uporabljajte ustrezne vizualne in zvočne signale.
- Preden se ustavite, se umaknite ob rob vozišča.
- Med obračanjem, uporabo posameznih zavor ali upravljanjem v bližini nevarnih mest na zahtevnem terenu ali klancih zmanjšajte hitrost.
- Ko so priklopljeni priključki v visokem položaju, se zmanjša stabilnost.
- Za vožnjo po cesti povežite zavorna pedala.
- Pri ustavljanju na spolzkih površinah postopoma pritiskajte na zavorna pedala.
- Redno čistite blatnike in podaljške (zavesice), če so nameščeni. Pred vožnjo po javnih cestah odstranite umazanijo.

Sedež voznika z ogrevanjem in ventilacijo

- Če se grelnik sedeža pregreje, lahko povzroči telesno poškodbo zaradi opekline oziroma poškoduje sedež. Da bi zmanjšali tveganje za opekline, bodite previdni, kadar gretje sedeža uporabljate daljše časovno obdobje, še posebej, če uporabnik ne čuti spremembe temperature ali bolečine na koži. Na sedež ne polagajte predmetov, kot je odeja, blazina, pregrinjalo ali podobno, ki bi lahko povzročili pregretje grelnika sedeža.

Vleka tovora

- Bodite previdni, ko vlečete ali ustavljate težek tovor. Zaviralna pot se povečuje s hitrostjo in težo vlečnega tovora, kakor tudi na strminah. Vlečeni tovari, z ali brez zavor, ki so pretežki za traktor, lahko povzročijo izgubo nadzora nad vozilom.
- Pazite na skupno težo traktorja in tovora.
- Priključite tovor za vleko samo na priporočene spojke, da boste preprečili zdrs nazaj.

Parkiranje in zapuščanje traktorja

- Preden zapustite traktor, izklopite ventile SCV, kardansko gred in motor, spustite na tla priključke, prestavite krmilne naprave priključkov v nevtralni položaj in jih zavarujte s parkirnim mehanizem, parkirno zaporo in parkirno zavoro. Če traktor pustite brez nadzora, poleg tega odstranite ključ (če je del opreme) in zavarujte traktor.

- Če menjalnik pustite v prestavi pri izklopljenem motorju, to NE prepreči premikanja traktorja.
- Nihče se ne sme nahajati v bližini delujoče kardanske gredi ali delujoče vgrajene naprave.
- Pred servisiranjem stroja počakajte, da se vse komponente ustavijo.

Pogoste nesreče

Nevarno upravljanje ali zloraba traktorja lahko vodita do nesreč. Bodite pozorni na nevarnosti upravljanja s traktorjem.

Najpogostejše nesreče, ki vključujejo traktorje:

- Prevračanje traktorja
- Trčenje z motornimi vozili
- Nepravilni postopek zagona
- Zapletanje na kardansko gred
- Padec s traktorja
- Zmečkanja ali vkleščenja med priklopom

DX,WW,TRACTOR-82-25NOV25

Varna uporaba sistemov za vodenje

Sistemov za vodenje ne uporabljajte na cestah. Pred vstopom na cesto sistem za vodenje vedno izključite (onemogočite). Sistema za vodenje ne poskusite vključiti (aktivirati), ko vozite po cesti.

Sistemi za vodenje so namenjeni pomoči uporabnikom pri izvajanju povezanih operacij primera uporabe. Upravljevalec je vedno odgovoren za pot in varno delovanje stroja. Sistemi vodenja ne zaznajo ali preprečijo samodejno trkov z ovirami, stroji ali drugimi vozili.

Sistemi za vodenje vključujejo vse aplikacije, ki avtomatizirajo krmiljenje stroja. To med drugim vključuje AutoTrac, iTEC, avtomatizacijo zavijanja AutoTrac, vodenje priključka AutoTrac (pasivno), AutoTrac Universal, krmilnik AutoTrac, AutoTrac RowSense in sinhronizacijo stroja.

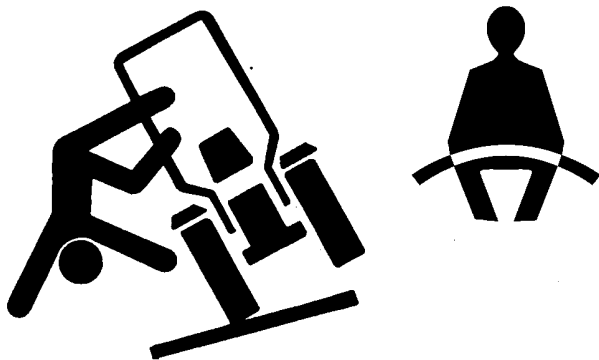
Za preprečitev telesnih poškodb upravljalca in oseb v bližini stroja:

- Med vožnjo ne izstopajte iz stroja ali se vzpenjajte nanj.
- Prepričajte se, da so stroj, priključek in sistem za vodenje pravilno nastavljeni.
 - Če uporabljate iTEC, avtomatizacijo zavijanja AutoTrac ali vodenje priključka AutoTrac (pasivno), preverite, ali so določene natančne meje.
 - Če uporabite sinhronizacijo stroja, preverite, ali je domača točka sledilnika umerjena z zadostnim odmikom med strojema.
- Ostanite pozorni in pazite na svoje okolje.

- Po potrebi primite volan, da se izognete nevarnostim na polju, mimoidočim, opremi ali drugim oviram.
- Prenehajte z uporabo, če slaba vidljivost poslabša vašo zmožnost upravljanja stoja ali prepoznavanja ljudi ali ovir na poti stroja.
- Pri izbiranju hitrosti stroja upoštevajte pogoje na polju, vidljivost in konfiguracijo stroja.

ch177nn,1660716404585-82-23MAY24

Pravilno uporabljajte varnostni pas



TS1729—UN—24MAY13

Preprečite poškodbe zaradi zmečkanja ali smrt med prekotaljenjem.

Stroj je opremljen z zaščitno konstrukcijo pred prekotaljenjem (ROPS). Pri strojih z zaščitno konstrukcijo pred prekotaljenjem vedno uporabljajte varnostni pas.

- Držite zapah in povlecite varnostni pas preko telesa.
- Zapah vstavite v režo. Počakajte, da zaslišite klik.
- Potegnite zapah varnostnega pasu, da se prepričate, ali je pas varno nameščen.
- Varnostni pas udobno namestite prek bokov.

Če so vidni znaki poškodb na pritrdilnih elementih, zaponki, pasu ali navijalni napravi, zamenjajte celoten varnostni pas.

Varnostni pas in pritrdilne elemente preverite vsaj enkrat letno. Pri tem bodite pozorni na odvite pritrdilne dele, poškodbe pasu, kot so npr. zareze, raztrganine, nenavadna ali močna obraba, razbarvanje ali odrgnjenost. Uporabljajte izključno nadomestne dele, ki so skladni s specifikacijami vašega stroja.

DX,ROPS1-82-22AUG13

S sistemi za avtomatizacijo priključkov ravnajte varno



PC13793—UN—25MAY11

Ne uporabljajte sistemov za avtomatizacijo priključkov na cestah. Pred vstopom na cesto sisteme za avtomatizacijo priključkov vedno izključite (onemogočite). Sistema za avtomatizacijo priključkov ne poskusite vključiti, ko vozite po cesti.

Sistemi za avtomatizacijo priključkov so namenjeni pomoči uporabnikom pri učinkovitejšem delu na polju. Uporabnik je vedno odgovoren za pot stroja.

Sistemi za avtomatizacijo priključkov vključujejo vse aplikacije, ki avtomatizirajo premikanje priključkov. To med drugim vključuje iGrade in aktivno vodenje priključka.

Za preprečitev telesnih poškodb upravljavca in oseb v bližini stroja:

- Preverite, ali so stroj, priključek in sistem za avtomatizacijo pravilno nastavljeni.
- Ostanite pozorni in pazite na svoje okolje.
- Po potrebi prevzemite nadzor nad vozilom, da se izognete nevarnostim na polju, mimoidočim, opremi ali drugim oviram.
- Prenehajte z uporabo, če slaba vidljivost poslabša vašo zmožnost upravljanja stoja ali prepoznavanja ljudi ali ovir na poti stroja.

ch177nn,1660716425482-82-17AUG22

Izogibajte se tekočinam pod visokim tlakom



X9811—UN—23AUG88

Redno, najmanj enkrat letno, pregledujte hidravlične gibke cevi, če puščajo, so upognjene, prerezane, razpokane, obrabljene, imajo izbokline, korozijo, vidne prepletene žice ali druge znake obrabe.

Takoj zamenjajte obrabljene ali poškodovane sestave gibkih cevi z nadomestnimi deli, ki jih je odobrilo podjetje John Deere.

Tekočina, ki izteka pod pritiskom, lahko prodre skozi kožo in povzroči resne telesne poškodbe.

Preprečite nevarnost ter pred odklapljanjem hidravličnih in drugih vodov razbremenite tlak. Pred ponovnim vzpostavljanjem tlaka v ceveh privijte vse priključke.

Pri iskanju netesnosti uporabite kos kartona. Zaščitite roke in telo pred tekočinami pod visokim tlakom.

V primeru nenamernega injiciranja po kožo nemudoma poiščite kirurško zdravljenje.

DX,FLUID-82-05NOV25

Preberite uporabniški priročnik za uporabo krmilnika ISOBUS

Poleg uporabe aplikacij GreenStar je zaslon mogoče uporabljati kot prikazovalnik za katerikoli krmilnik ISOBUS, ki ustreza standardu ISO 11783. To vključuje zmožnost nadzora nad opremo ISOBUS. Ko se uporablja za v ta namen, krmilnik ISOBUS prek prikazovalnika posreduje informacije in nadzorne funkcije in proizvajalec krmilnika ISOBUS prevzema odgovornost. Nekatere izmed teh funkcij lahko predstavljajo nevarnost za upravljalca ali za osebe v bližini. Preberite navodila za uporabo, predložena od proizvajalca krmilnika ISOBUS, in upoštevajte vse varnostne napotke v navodilih za krmilnik ISOBUS, šele nato krmilnik uporabite.

OPOMBA: ISOBUS ustreza standardu ISO 11783

ch177nn,1660716458058-82-17AUG22

Preprečite nesreče zaradi prevrnitve



PC10857XW—UN—15APR13

Preden premaknete stroj, se prepričajte, da ni nikogar v smeri gibanja stroja. Obrnite se nazaj in za najboljšo možno vidljivost glejte neposredno v smer gibanja. Naj vam pri vzratni vožnji pomaga še ena oseba, če imate omejeno vidljivost ali če ste prostorsko omejeni.

Ko preverjate, ali so za strojem osebe ali ovire, se ne zanašajte na kamero. Sistem kamere je lahko omejen zaradi številnih dejavnikov, vključno zaradi vzdrževalnih del, okoliških pogojev in delovnega območja.

DX,AVOID,BACKOVER,ACCIDENTS-82-30AUG10

Preprečite električne udare in požare



PC12631—UN—04JUN10

Akumulatorsko napajana oprema ali drugi viri električne energije v primeru kratkega stika proizvajajo električni udar, iskre ali obločnice. Električni kratki stiki lahko dosežejo dovolj visoke temperature, da opečejo ljudi ali zanetijo oz. stopijo običajne materiale.

Da preprečite poškodbe zaradi električnega udara, opeklin ali potencialnih nevarnosti požara, vedno odklopite akumulatorsko napajanje ali drugi vir električnega napajanja opreme, preden začnete z namestitvenimi ali vzdrževalnimi deli:

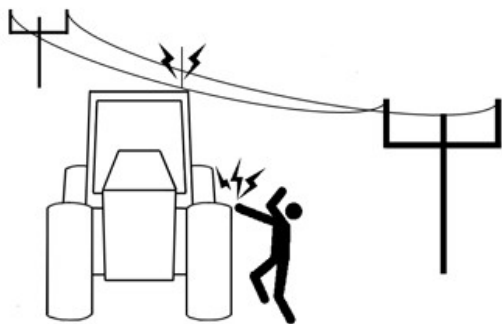
- Odstranite ozemljitveno (negativni priključek [–]) sponko akumulatorja.
- Odklopite in odstranite akumulator.
- Izključite glavni akumulator ali drugi vir električnega napajanja.

- Izklopite vir električnega napajanja iz opreme.

Pri vgradnji električne opreme morate razumeti in upoštevati vse lokalne pravilnike in predpise.

HC94949,0000487-82-27JAN14

Izogibajte se daljnovodom



PC13658—UN—08NOV11

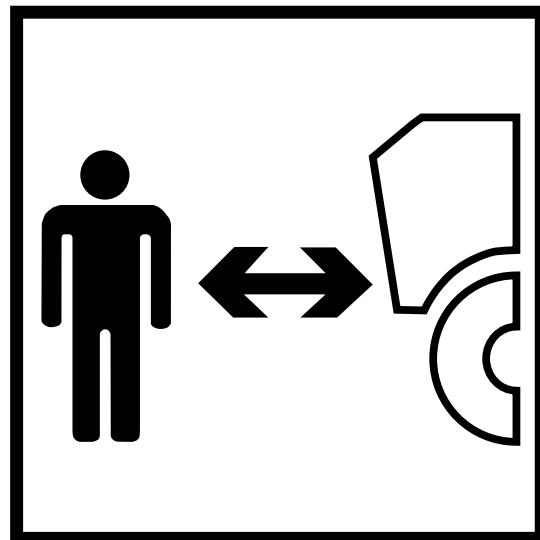
Antena stroja je dovolj visoka, da lahko pride v stik z nizko visečimi električnimi kablji. Preprečite hude poškodbe zaradi električnega udara:

- Ne približujte se nizkovisečim električnim kablom, ko s strojem delate ali ga transportirate.

HC94949,0000488-82-24JAN14

Ustrezna razdalja med avtonomnim delovanjem

Za zagon avtonomije mora biti upravljavec na daljavo oddaljen manj kot 450 metrov (1500 ft) od stroja in priključka. Ko je avtonomija odobrena na daljavo, v kabini ne sme biti nobene osebe. Upravljavci in drugi udeleženci morajo biti pred odobritvijo avtonomnih delovnih postopkov oddaljeni 16 m (50 ft) ali več od stroja in priključka. Ko stroj in priključek delujeta samostojno, morajo upravljavci in drugi navzoči vedno biti oddaljeni vsaj 16 m (50 ft). Upravljavci in osebe v bližini ne smejo nikoli biti na poti stroja in priključka.



APY76278—UN—04AUG22

bvmsit,1656505908907-82-24FEB25

Vožnja s strojem med avtonomnim delovanjem

Če upravljaivec izbere način Vozi se zraven, bo stroj zahteval, da upravljaivec ostane na sedežu. Ne zapuščajte sedeža in ne poskušajte zapustiti kabine upravljavca, ko se stroj premika. Stroj se lahko kadar koli nenadoma in sunkovito zaustavi. Prepričajte se, da je varnostni pas med premikanjem stroja vedno pripet, sicer lahko pride do poškodb.

Sistem nadzira stikalo sedeža in uveljavlja način delovanja. Če upravljaivec zapusti sedež med avtonomno vožnjo, se stroj ustavi in avtonomija se izklopi. Sistem prestavi menjalnik v parkirni položaj in motor ostane vklopljen. Ko je avtonomija odobrena na daljavo, v kabini ne sme biti nobene osebe.

bvmsit,1656506279470-82-27FEB25

Odpadna električna in elektronska oprema



PC17530—UN—06AUG13

Izdelki, označeni s prečrtanim smetnjakom, označujejo električno in elektronsko opremo, ki je ne smete zavreči kot nesortirane komunalne ali gospodinjske odpadke.

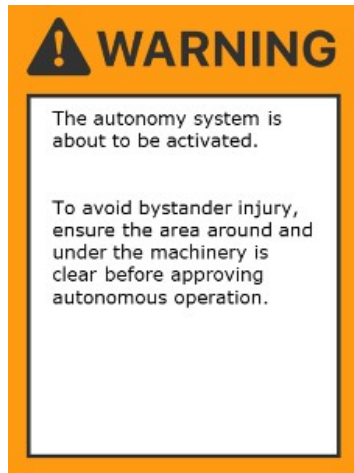
Električno in elektronsko opremo, dodatno opremo in embalažo dajte v recikliranje.

HC94949,00007E8-82-16JUN15

Opozorilne oznake

Avtonomna varnost

To sporočilo kaže, da je upravljavec začel postopek prehoda stroja iz ročnega v popolnoma avtonomno delovanje.



APY76282—UN—28JUL22

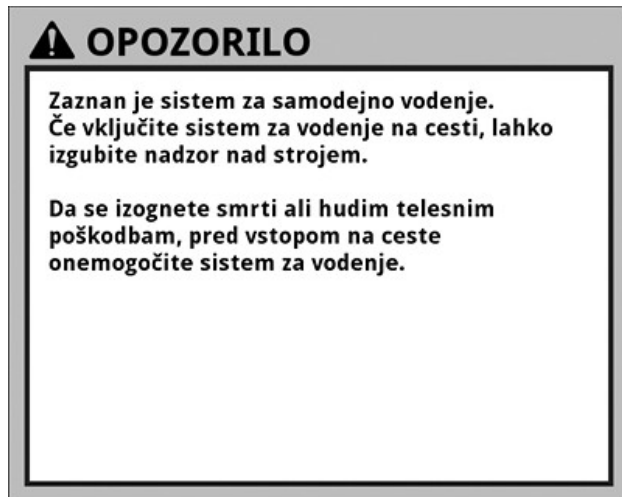
Opozorilo

OPOMBA: Po pritisku gumba Začni avtonomijo v središču Operations Center Mobile se prikaže opozorilo o prehodu v avtonomijo.

OPOMBA: To je potrebno za vstop v aktivno stanje avtonomije sistema in predajo avtonomnega nadzora stroju.

bvvmsit,1657202622886-82-03FEB25

Varnostno opozorilo – AutoTrac je zaznan

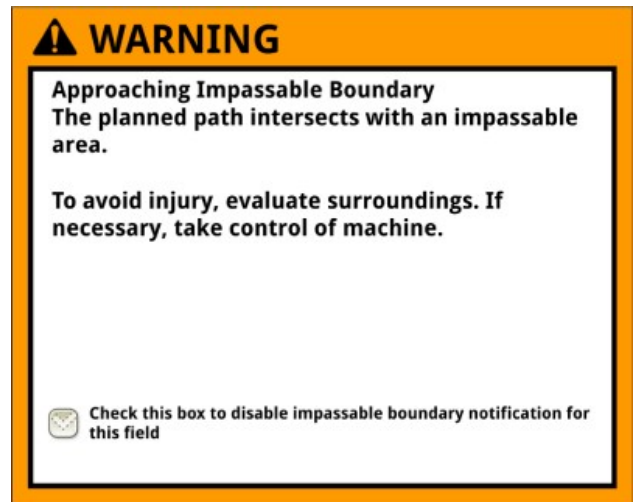


PC27620—82—23APR20

To obvestilo se prikaže med zagonom na strojih z vgrajenim sistemom za samodejno vodenje.

ch177nn,1660716819242-82-17AUG22

Varnostno opozorilo – neprehodna meja



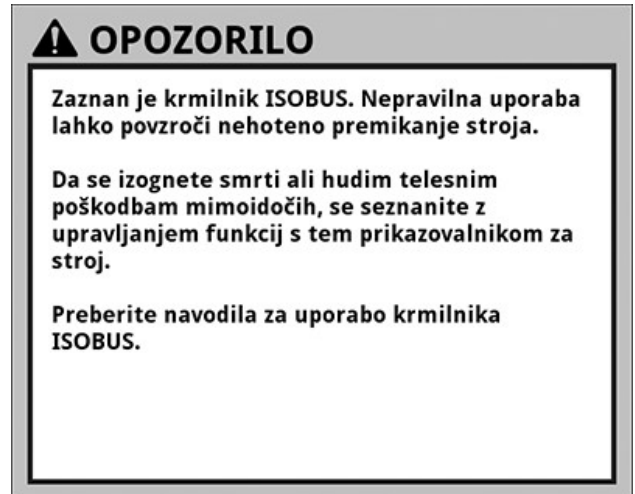
PC661534—UN—01FEB25

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac

To sporočilo se prikaže, kadar pot stroja prečka neprehodno mejo, medtem ko je avtomatizacija zavijanja AutoTrac aktivna.

ch177nn,1738560303121-82-02FEB25

Varnostno opozorilo – krmilnik ISOBUS

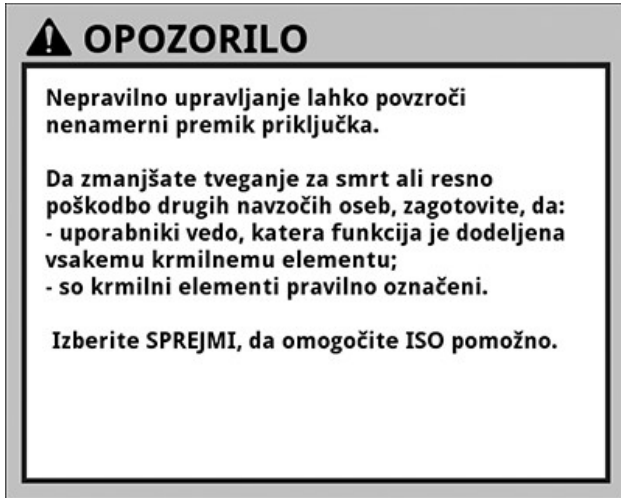


PC27622—82—11MAR20

To sporočilo se pojavi, ko sistem zazna krmilnik ISOBUS. Za več informacij glejte Preberite priročnike za uporabo priključkov ISOBUS v poglavju Varnost.

AL70325,0000563-82-19NOV25

Varnostno opozorilo – nepravilno delovanje pomožnega priključka ISO

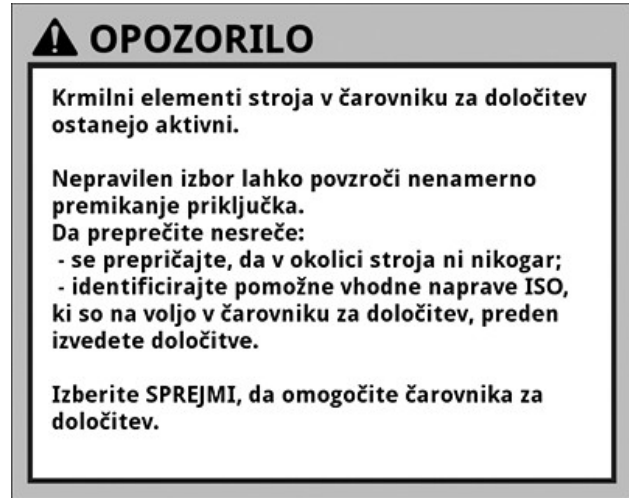


PC27623—82—11MAR20

To obvestilo se prikaže, ko uporabnik omogoči pomožni krmilni element ISO.

AL70325,0000564-82-21OCT22

Varnostno opozorilo – čarovnik za funkcijo ISO Aux

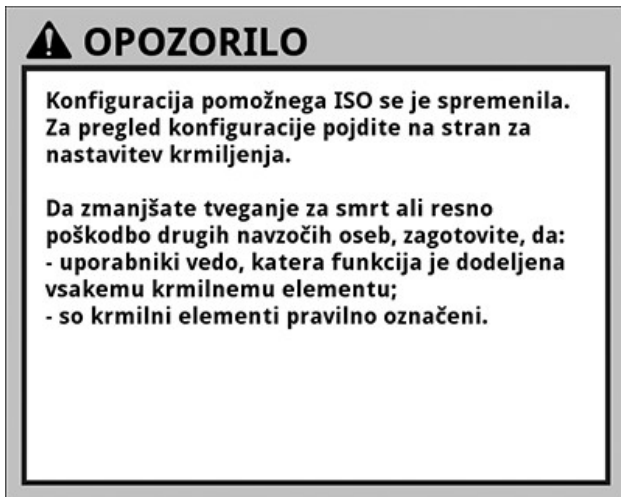


PC27901—82—23APR20

To sporočilo se pojavi, ko prikazovalnik zazna združljivi krmilnik in krmilno ročico ISOBUS.

AL70325,00005D5-82-03APR20

Varnostno opozorilo – pomožna konfiguracija ISO

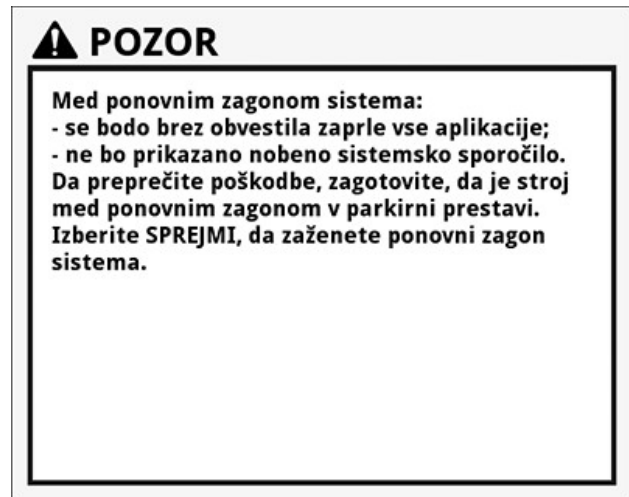


PC27624—82—11MAR20

To obvestilo se prikaže, ko sistem zazna krmilnik ISOBUS s pomožno funkcijo ISO ali če se je konfiguracija pomožnega krmilnika ISO med časom delovanja spremenila. Če npr. dodate dodatni vhod ali priključek.

AL70325,0000565-82-21OCT22

Varnostno opozorilo – ponovni zagon sistema

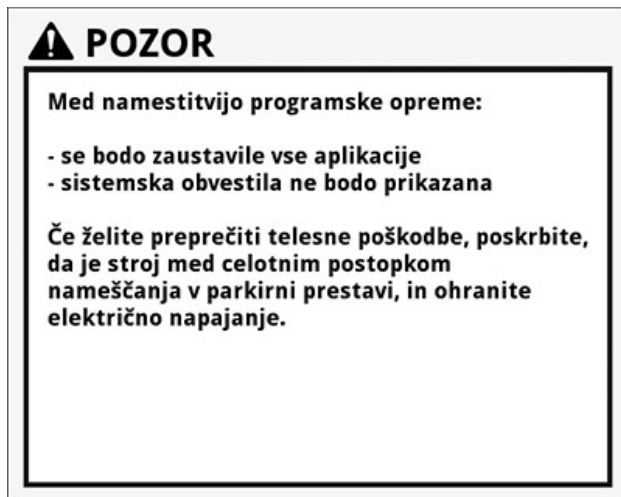


PC27625—82—11MAR20

To obvestilo se prikaže, ko prikazovalnik naleti na napako, pri kateri je treba znova zagnati sistem.

AL70325,0000566-82-21OCT22

Varnostno opozorilo – namestitev programske opreme



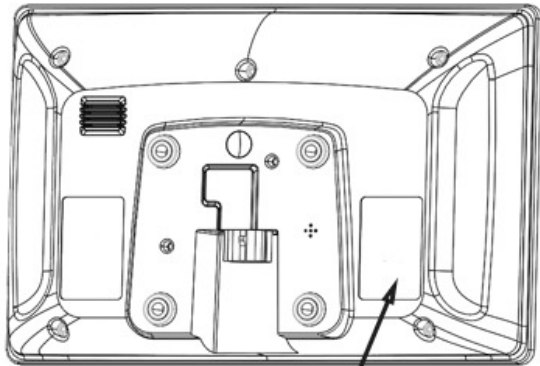
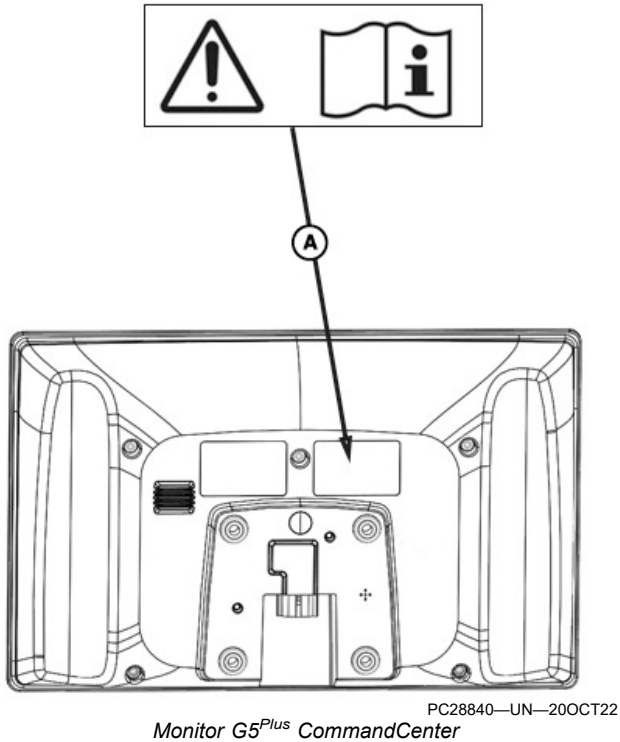
PC27626—82—11MAR20

To obvestilo se prikaže, ko zaženete namestitev programske opreme.

AL70325,0000567-82-21OCT22

Varnostne nalepke brez besedila

Lokacija varnostne oznake



A—Lokacija varnostne oznake

Razumevanje varnostnih nalepk brez besedila



TCT005498—UN—11SEP12

Na tej napravi so nameščeni varnostni znaki, ki označujejo morebitno nevarnost. Obstoječa nevarnost je slikovno prikazana na opozorilnem trikotniku. Sosednja slika ponazarja informacije o tem, kako se izogniti telesnim poškodbam. Varnostni znaki, njihova namestitvev na opremi in kratka razlaga so prikazani v tem poglavju o varnosti.

Za dele in komponente, ki jih za vas ne dobavijo uradni dobavitelji, lahko veljajo dodatne varnostne informacije, ki niso vključene v ta navodila za upravljanje.

ct47125,1666286428449-82-03MAR25

Branje navodil za upravljanje



PC28680—UN—11MAY22

- Ta navodila za upravljanje vsebujejo pomembne informacije, potrebne za varno delovanje naprave.
- Pred uporabo prikazovalnika natančno preberite navodila za upravljanje. Upoštevajte vsa varnostna pravila, da preprečite nesreče.

ct47125,1666207682979-82-03MAR25

ct47125,1666283263903-82-20OCT22

Razkritja

Imena modelov in znamk

Imena modelov in znamk strojne opreme, ki jih zajema ta uporabniški priročnik, so:

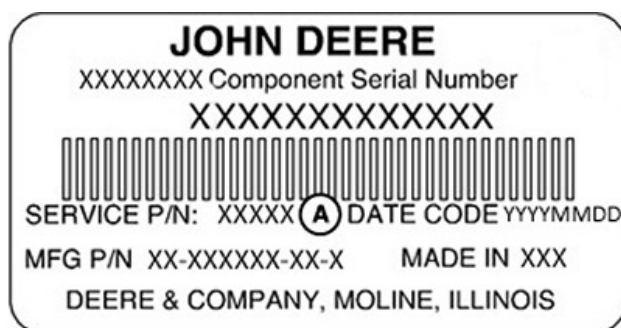
- G5CS – procesor G5/G5^{Plus}
- G510 – prikazovalnik G5
- G512 - G5Prikazovalnik ^{Plus}

ci47125,1663856028059-82-10OCT22

Identifikacija datumske kode

Datumska koda na oznaki izdelka je prikazana z eno od naslednjih metod:

Metoda 1



PC28833—UN—11OCT22

Oznaka izdelka – metoda 1



PC25149—UN—20DEC17

Datumska koda – metoda 1

A—Datumska koda (datum proizvodnje)

B—Leto proizvodnje

C—Mesec proizvodnje

D—Dan proizvodnje

Datum proizvodnje lahko ugotovite s pomočjo datumske kode (A) na oznaki izdelka. "YYYY" (B) označuje leto proizvodnje, "MM" (C) označuje številko meseca v koledarskem letu proizvodnje; "DD" (D) označuje dan proizvodnje.

OPOMBA: Številka meseca proizvodnje je lahko od 01–12.

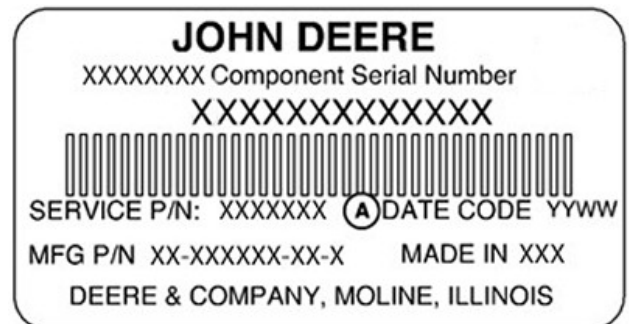
Številka dneva proizvodnje je lahko od 01–31.

Datumska koda		
YYYY	Leto izdelave	Primer: 2011, 2012, 2013 ...
MM	Številka meseca proizvodnje v letu	Primer: 01, 02, 03 ... 12
DD	Številka dneva	Primer: 01, 02, 03 ... 31

Datumska koda

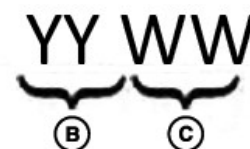
	proizvodnje v mesecu	
--	----------------------	--

Metoda 2



PC28834—UN—11OCT22

Oznaka izdelka – metoda 2



PC26494—UN—08NOV18

Datumska koda – metoda 2

A—Datumska koda (datum proizvodnje)

B—Leto proizvodnje

C—Teden proizvodnje

Datum proizvodnje lahko ugotovite s pomočjo datumske kode (A) na oznaki izdelka. "YY" (B) označuje leto proizvodnje; "WW" (C) označuje teden proizvodnje.

OPOMBA: Številka tedna proizvodnje je lahko od 01–52.

Datumska koda		
YY	Leto izdelave	Primer: 11, 12, 13 ...
WW	Številka tedna proizvodnje v letu	Primer: 01, 02, 03 ... 52

AL70325,000052D-82-11OCT22

Obvestilo Ameriške zvezne komisije za komunikacije

10,1-palčni monitor John Deere

12,8-palčni monitor John Deere

Procesor G5

Te naprave je treba uporabljati takšne, kot jih je dobavila družba John Deere Ag Management Solutions. Vse spremembe ali predelave teh naprav brez izrecne pisne odobritve podjetja John Deere Ag Management

Solutions lahko izničijo uporabnikovo dovoljenje za uporabo teh naprav.

Ta naprava je skladna s 15. delom Pravilnika FCC. Naprava mora izpolnjevati naslednja dva pogoja:

(1) Te naprave ne smejo povzročiti škodljivih motenj.

(2) Naprava mora sprejeti in vzdržati vse oblike interferenc, vključno s tistimi, ki lahko povzročijo motnje delovanja.

Ta oprema je bila preizkušena in je opredeljena kot skladna z omejitvami za digitalne naprave razreda B po 15. delu pravilnika FCC. Te omejitve so namenjene zagotavljanju razumne zaščite pred škodljivimi motnjami v stanovanjskih inštalacijah. Ta oprema tvori, uporablja in lahko seva radiofrekvenčno energijo, kar lahko, če naprave ne uporabljate skladno z navodili, povzroči škodljive motnje v radijskih komunikacijah. Kljub temu ne moremo jamčiti, da v določenih vrstah inštalacij ne bo prišlo do motenj. Če ta oprema povzroči škodljive motnje radijskega ali televizijskega sprejema, kar lahko ugotovite tako, da opremo izključite in vključite, uporabniku svetujemo, da poskusi motnje odpraviti na enega ali več naslednjih načinov:

- Preusmerite ali prestavite sprejemno anteno.
- Povečajte razdaljo med opremo in sprejemnikom.
- Opremo povežite z vtičnico, ki je na drugem tokokrogu kot tista, s katero je povezan sprejemnik.
- Za pomoč se obrnite na prodajalca ali izkušenega radijskega oziroma televizijskega tehnika.

ch177nn,1660116079863-82-11OCT22

Izjava EU o skladnosti

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Podpisana oseba izjavlja, da:

Ime izdelka: Procesor G5/G5^{Plus}

Model(i): G5CS

Izpolnjuje(jo) vse zadevne predpise in bistvene zahteve naslednjih direktiv:

DIREKTIVA	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Omejevanje nevarnih snovi	2011/65/EU	7. člen Direktive
Direktiva o elektromagnetni združljivosti	2014/30/EU	Priloga II direktive

Izdelek je v skladu z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativnimi dokumenti:

EN55024
EN 55032
EN 55035
EN ISO 14982

Ime in naslov osebe v Evropski skupnosti, ki je pooblaščen za sestavo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Podpora za stranke
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, IA

Datum podpisa izjave: 28. november 2022

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS,
61265

Ime: Eric Rains

Naziv: Vodja globalnega inženiringa elektronske strojne
opreme



DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1751554412563-82-03JUL25

Izjava EU o skladnosti

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Podpisana oseba izjavlja, da:

Ime izdelka: Prikazovalnik G5

Model(i): G510

Izpolnjuje(jo) vse zadevne predpise in bistvene zahteve naslednjih direktiv:

DIREKTIVA	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Omejevanje nevarnih snovi	2011/65/EU	7. člen Direktive
Direktiva o elektromagnetni združljivosti	2014/30/EU	Priloga II direktive

Izdelek je skladen z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativi:

EN 55032
EN 55024
EN 55035
EN ISO 14982

Ime in naslov osebe v Evropski skupnosti, ki je poblaščen za sestavo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Podpora za stranke
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, IA

Datum izjave: 28. november 2022

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS,
61265

Ime: Eric Rains

Naziv: Vodja globalnega inženiringa elektronske strojne
opreme



DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1669663196089-82-01DEC22

Izjava EU o skladnosti

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Podpisana oseba izjavlja, da:

Ime izdelka: Prikazovalnik G5^{Plus}

Model(i): G512

Izpolnjuje(jo) vse zadevne predpise in bistvene zahteve naslednjih direktiv:

DIREKTIVA	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Omejevanje nevarnih snovi	2011/65/EU	7. člen Direktive
Direktiva o elektromagnetni združljivosti	2014/30/EU	Priloga II direktive

Izdelek je skladen z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativi:

EN 55032
EN 55024
EN 55035
EN ISO 14982

Ime in naslov osebe v Evropski skupnosti, ki je poblaščen za sestavo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Podpora za stranke
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, IA

Datum izjave: 28. november 2022

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS,
61265

Ime: Eric Rains

Naziv: Vodja globalnega inženiringa elektronske strojne
opreme



DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1669663208606-82-01DEC22

Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu

Deere & Company
Moline, Illinois, ZDA

Podpisana oseba izjavlja, da:

Izdelek: Procesor G5/G5^{Plus}

Model(i): G5CS

Izpolnjuje vse ustrezne določbe in bistvene zahteve naslednjih britanskih predpisov:

PREDPIS:	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Predpisi o elektromagnetni združljivosti	S.I. 2016 / 1091	Urniki 2, modul A
Uredba o omejitvi uporabe določenih nevarnih snovi v električni in elektronski opremi	S.I. 2012/3032	Del 2, poglavje 12

Izdelek je v skladu z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativnimi dokumenti:

EN ISO 14982
ISO 13766-1

EN55032
EN55024
EN55035

Ime in naslov osebe, pooblaščen za pripravo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Združeno kraljestvo
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA

Datum podpisa izjave: 28. november, 2022

Ime: Eric Rains

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS 61265

Naziv: Vodja globalne elektronske strojne opreme

Uvoznik izdelkov za kmetijstvo in travnate površine: John Deere Ltd. - Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Združeno kraljestvo

Uvoznik izdelkov za gozdarstvo: John Deere Forestry Ltd. - Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Združeno kraljestvo

Gradbeni uvoznik: Rahgen Limited, Ialgen Group House, Overfield Park, Robfrey Drive, Newark, Nottingham, NG24 2UA, Združeno kraljestvo



RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1751554708149-82-03JUL25

Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu

Deere & Company
Moline, Illinois, ZDA

Podpisana oseba izjavlja, da:

Izdelek: Prikazovalnik G5

Model(i): G510

Izpolnjuje vsa ustrezna določila in temeljne zahteve naslednjih predpisov Združenega kraljestva:

PREDPIS:	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Predpisi o elektromagnetni združljivosti	S.I. 2016/1091	Urniki 2, modul A
Omejitev uporabe določenih nevarnih snovi v električni in elektronski opremi	S.I. 2012/3032	Del 2, poglavje 12

Izdelek je skladen z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativi:

EN55032
EN55024
EN55035
EN ISO 14982

Ime in naslov osebe, pooblaščen za pripravo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Združeno kraljestvo
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA

Datum izjave: 28. november 2022

Ime: Eric Rains

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS 61265

Naziv: Vodja globalnega inženiringa elektronske strojne opreme

Uvoznik izdelkov za kmetijstvo in vzdrževanje okolice: John Deere Ltd. - Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Združeno kraljestvo

Uvoznik izdelkov za gozdarstvo: John Deere Forestry Ltd. - Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Združeno kraljestvo

Gradbeni uvoznik: Rahgen Limited, Ialgen Group House, Overfield Park, Robfrey Drive, Newark, Nottingham, NG24 2UA, Združeno kraljestvo



RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1669663251172-82-01DEC22

Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu**Deere & Company**
Moline, Illinois, ZDA

Podpisana oseba izjavlja, da:

Izdelek: Prikazovalnik G5^{Plus}**Model(i):** G512

Izpolnjuje vsa ustrezna določila in temeljne zahteve naslednjih predpisov Združenega kraljestva:

PREDPIS:	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Predpisi o elektromagnetni združljivosti	S.I. 2016/1091	Urniki 2, modul A
Omejitev uporabe določenih nevarnih snovi v električni in elektronski opremi	S.I. 2012/3032	Del 2, poglavje 12

Izdelek je skladen z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativi:

EN ISO 14982
ISO 13766-1EN55032
EN55024
EN55035

Ime in naslov osebe, pooblaščen za pripravo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Združeno kraljestvo
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA**Datum izjave:** 28. november 2022**Ime:** Eric Rains**Proizvodna enota:** Deere & Company, Moline, ILLINOIS 61265**Naziv:** Vodja globalnega inženiringa elektronske strojne opreme**Uvoznik izdelkov za kmetijstvo in vzdrževanje okolice:** John Deere Ltd. - Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Združeno kraljestvo**Uvoznik izdelkov za gozdarstvo:** John Deere Forestry Ltd. - Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Združeno kraljestvo**Gradbeni uvoznik:** Rahgen Limited, Ialgen Group House, Overfield Park, Robfrey Drive, Newark, Nottingham, NG24 2UA, Združeno kraljestvo

c147125,1669663290093-82-01DEC22



RXA0179545—UN—16APR21

Evrazijska gospodarska unija – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5/G5Plus Processor

Model: G5CS

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreon, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



Procesor G5/G5^{Plus} EAC v angleščini

PC29166—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Процессор G5/G5Plus

Модель: G5CS

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



Procesor G5/G5^{Plus} EAC v rušćini

PC29172—UN—31JUL23

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5/G5Plus Процессоры

Үлгі: G5CS

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



Evrazijska gospodarska unija – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5 Display

Model: G510

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreon, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



Prikazovalnik G5 EAC v angleščini

PC29167—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Дисплей G5

Модель: G510

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5 дисплейі

Үлгі: G510

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



PC29178—UN—31JUL23
ct47125,1690812055824-82-31JUL23

Evrazijska gospodarska unija – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5Plus Display

Model: G512

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreón) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreón, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



G5Prikazovalnik ^{Plus} EAC v angleščini

PC29168—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Дисплей G5Plus

Модель: G512

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



G5Prikazovalnik ^{Plus} EAC v ruščini

PC29174—UN—31JUL23

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5Plus Дисплей

Үлгі: G512

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



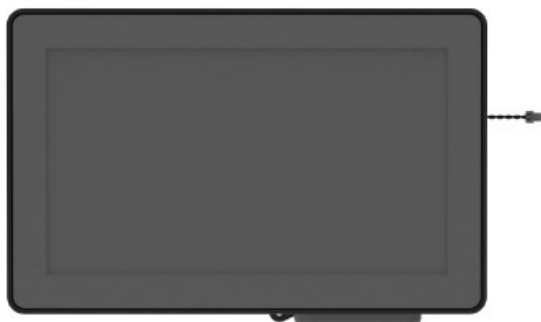
Delovanje – predstavitev prikazovalnika

G5 CommandCenter

John Deere G5 CommandCenter je zasnovan za najenostavnejšo uporabo in produktivnost. Naša programska oprema je univerzalna, medtem ko strojna oprema ponuja veliko možnosti z različnimi cenovnimi razredi in funkcijami. Monitor CommandCenter je pritrjen na upravljalno enoto CommandARM. Na voljo sta možnosti monitorjev G5 in G5^{Plus}.

OPOMBA: Programska oprema G5 CommandCenter je nameščene na procesorju in ne na monitorju.

G5 CommandCenter (10,1-palčni)



PC665165—UN—03APR25
Monitor G5 CommandCenter

- Zaženite module strani enako kot pri 12,8-palčnem prikazovalniku.
- Programske tipke za bližnjice so vedno prikazane.

G5^{Plus} CommandCenter (12,8-palčni)



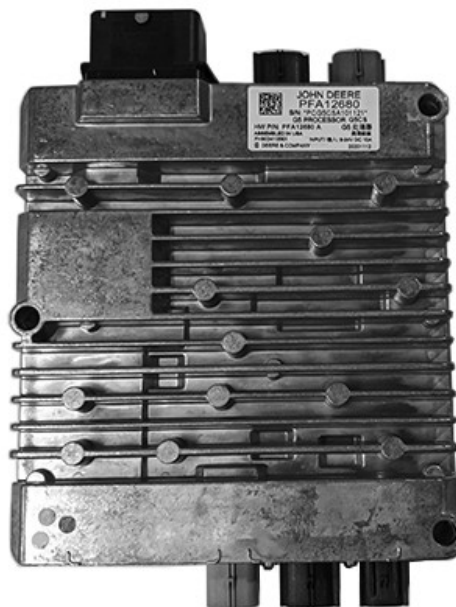
PC28490—UN—26MAY21
G5Monitor^{Plus} CommandCenter

- Naslovna vrstica prikazuje trenutno odprto stran za izvajanje.
- V večjem Središču za stanje so podrobnejše informacije.
- Programske tipke za bližnjice so vedno prikazane.

Procesor G5 CommandCenter

Programska oprema G5 CommandCenter se izvaja na procesorju, ločenem od prikazovalnika.

OPOMBA: Navedene so največje zmogljivosti vseh procesorjev. Odvisno od konfiguracije stroja morda nekatere funkcije ne bodo na voljo.



PC28489—UN—26MAY21
Procesor G5

Procesor G5

- Štirje analogni vhodi za video kamero
- Dva vhoda za digitalno video kamero
- Dva vhoda USB
- Dva izhoda prikazovalnika
- Vrata za ethernet 1000BASE-T
- Možnost nadgradnje za prihodnje aplikacije

Ponovni zagon procesorja G5 CommandCenter

⚠ OPOZORILO: Preprečite tveganje poškodb. Prepričajte se, da je stroj v načinu parkiranja in vzdržujte električno napajanje med celotnim postopkom namestitve. Pri ponovnem zagonu procesorja:

Vse aplikacije se zaprejo.

Sistemska sporočila se ne prikaže.

- Topli zagon: to je zagon, ki ga izvedete v manj kot 24 urah od zadnjega zagona stroja. Če želite izvesti topel zagon, pritisnite gumb za vklop. Ko se prikazovalnik izklopi, znova pritisnite gumb za vklop.
- Hladni zagon: to je zagon, ki ga izvedete, ko je bil stroj ugasnjen več kot 48 ur oziroma če se na zaslonu prikaže poziv, da izvedite ponovni zagon

(npr. če spremenite jezik ali dodate še en prikazovalnik).

OPOMBA: Po vsakih 20 toplih zagonih bo prikazovalnik izvedel hladni zagon.

Obstajajo naslednji dodatni načini za izvedbo hladnega zagona:

- Prekinite napajanje prikazovalnika tako, da odklopite akumulator stroja.
- Sprememba jezika.
- Sprememba številске oblike.
- Sprememba merskih enot.

Priključki USB

Za najboljšo zaščito pred vodo in prahom se prepričajte, da so pokrovi USB nameščeni, ko priključkov USB (E) ne uporabljate.

ct47125,1708113151155-82-21MAY24

Struktura strani izvajanja



PC28807—UN—20SEP22

Stran izvajanja na prikazovalniku

- A—Meni
B—Programske bližnjične tipke
C—Gumbi za naslednjo in prejšnjo stran za izvajanje
D—Središče za stanje
E—Stran izvajanja
F—Naslovna vrstica/izbira strani izvajanja

Meni (A) prikazuje seznam vseh aplikacij, ki so nameščene na prikazovalniku in stroju.

Programske bližnjične tipke (B) omogočajo hiter dostop do najpogostejše uporabljenih aplikacij in funkcij.

Gumba za naslednjo in prejšnjo stran izvajanja (C) se uporabljata za preklap med različnimi stranmi izvajanja.

Izberite območje (D), ki prikazuje **Center za status**. Pomembne informacije za funkcije prikazovalnika so poudarjene, kot recimo moč signala GPS in razpoložljivost prostora za shranjevanje podatkov.

Stran izvajanja (E) konfigurirate z aplikacijo Upravitelj postavitev.

Izberite **naslovno vrstico (F)**, da prikazete stran **Izbira strani izvajanja**. Izberite želeno stran izvajanja s seznama strani, ki so na voljo.

(Glejte aplikacijo Upravitelj postavitev za informacije o prilagajanju strani za izvajanje.)

ct47125,1708274355289-82-18FEB24

Meni



PC28688—UN—25AUG22

Menijski gumb

Pritisk gumba za Glavni meni navede vse aplikacije, ki so nameščene na zaslonu in stroju. Če si želite ogledati posamezne skupine aplikacij, izberite ustrezni zavihek na levi.

OPOMBA: Aplikacije, ki so na voljo se razlikujejo glede na konfiguracijo stroja.

ct47125,1708274355252-82-18FEB24

Zaslonska pomoč



APY76313—UN—21SEP22

Aplikacija centra za pomoč in gumb za informacije

Središče za pomoč je dopolnilo za tiskana navodila za uporabo. Pred začetkom dela preberite navodila za uporabo. Do središča za pomoč lahko dostopate na tri načine:

1. Pomaknite se na aplikacijo Središče za pomoč
 - a. Izberite Meni
 - b. Izberite zavihek Aplikacija
 - c. Izberite Središče za pomoč
2. Izberite bližnjico za Središče za pomoč

3. Vprašaj na strani aplikacije

ct47125,1708274355193-82-18FEB24

Središče za stanje



PC28826—UN—22SEP22

Središče za stanje

Središče za stanje je v naslovni vrstici in prikazuje pomembne informacije o funkcijah prikazovalnika, na primer moč signala GPS in obvestila.

Če želite dodatne informacije prikazati v spustnem oknu izberite Središče za stanje. Razširjeno središče za stanje omogoča hiter dostop do obvestil in nastavitev.

OPOMBA: Datum, ura in shranjevanje podatkov so vedno prikazani v središču za stanje.

Druge prikazane informacije so odvisne od konfiguracije stroja in obvestil.

ct47125,1708274355155-82-18FEB24

Programske bližnjične tipke



APY76316—UN—22SEP22

Programske bližnjične tipke

Bližnjične tipke prikazujejo informacije o stanju in omogočajo hiter dostop do funkcij aplikacije.

Programske tipke so vedno prikazane na dnu strani izvajanja.

(Glejte aplikacijo Upravitelj postavitev za informacije o prilagajanju iskalne vrstice.)

ct47125,1708274355111-82-24MAY24

Licence za prikazovalnik

Prikazovalnik potrebuje posebne licence za zagon različnih aplikacij na prikazovalniku.

Licenca Basics

Za upravljanje prikazovalnika G5 je potrebna licenca Basics.

Obrnite se na prodajalca strojev John Deere za prenos

aktivacije paketa Basics z nedelujočega prikazovalnika na novega.

Če prikazovalnik nima licence Basics, je dostop omejen na naslednje aplikacije:

- Upravitelj programske opreme
- Jezik in enote
- Upravitelj datotek
- Prikaz in zvok
- Diagnostično središče

OPOMBA: Podatkov ni mogoče izvoziti brez licence Basics.

Dodatne licence

OPOMBA: Licence je mogoče prenesti samo na podobno opremo.

Za odklepanje naprednih funkcij prikazovalnika so potrebne dodatne licence.

Pomik na Licenca

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Upravitelj programske opreme.
4. Izberite zavihek Licenca.

Z veljavnimi licencami so na voljo naslednje funkcije:

- AutoTrac
- Sinhronizacija podatkov
- Skupna raba podatkov na polju
- Upravljanje razdelkov
- Razlogi za mirovanje

Za nakup licenc se obrnite na prodajalca John Deere.

Demo funkcije

V aplikaciji Upravitelj programske opreme so na voljo demo funkcije za preizkušanje funkcij na prikazovalniku. Modra lučka poleg funkcije prikazuje, da je vključena predstavitev.

Demo funkcija je tovarniško na voljo za 15 ur uporabe. Demo AutoTrac na primer odšteva samo, ko je funkcija vklopljena.

Pomik na Funkcije:

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Upravitelj programske opreme.
4. Izberite zavihek Funkcija.

Aktivacije strojne opreme

Aktivacije strojne opreme so tovarniško nameščene ali prenesene kot del postopka prenosa aktivacije storitve. Aktivacije strojne opreme zagotavljajo informacije programski opremi prikazovalnika za pravilno delovanje povezane strojne opreme.

ct47125,1708274355040-82-18NOV25

Delovanje – nastavitve prikazovalnika

Nastavitve prikazovalnika

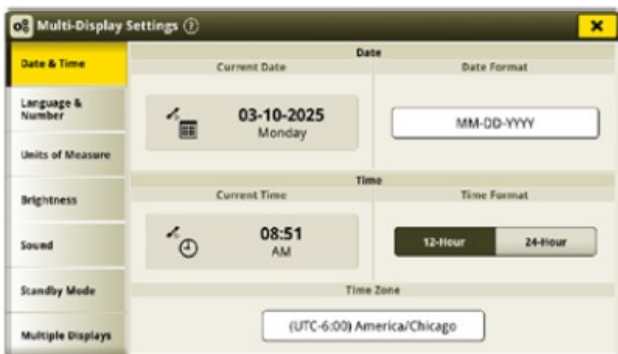


Ikona za nastavitve prikazovalnika

PC689856—UN—26SEP25

Aplikacija Nastavitve prikazovalnika na zavihku Sistem prilagodi nekatere konfiguracije prikazovalnika.

Datum in ura



Zavihek Čas in datum

PC689859—UN—26SEP25

Informacije o datumu in času se uporabljajo za številne pomembne funkcije sistema. Vključujejo beleženje napak, licence in zapisovanje podatkov.

Datum in ura se nastavitve samodejno, če je priključen GPS-sprejemnik in če ta sprejema veljaven signal. V tem primeru nastavite samo časovni pas.

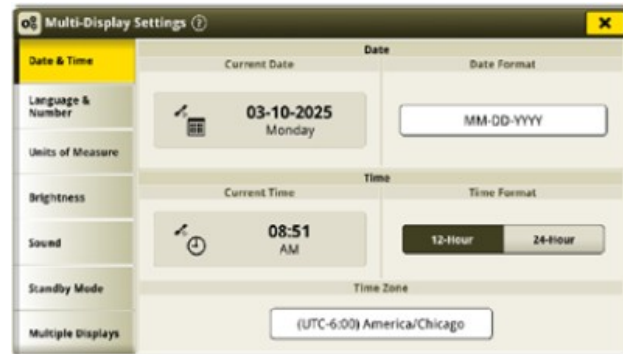
Trenutni datum in uro lahko najdete kadar koli z izbiro središča stanja na vrhu glavne izvajalne strani.

OPOMBA: Nastavitve za datum in čas vplivajo na vodenje dokumentacije in njihovo filtriranje na prikazovalniku ter programski opremi namizja.

Iskanje menija Datum in čas

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Datum in čas.

Spremeni trenutni datum



Zavihek Čas in datum

PC689859—UN—26SEP25

- A—Datum nastavljen od uporabnika
- B—Datum določen z GPS

Datum je mogoče spremeniti samo, če GPS ni priključen ali signal ni na voljo. Sicer signal GPS določi datum.

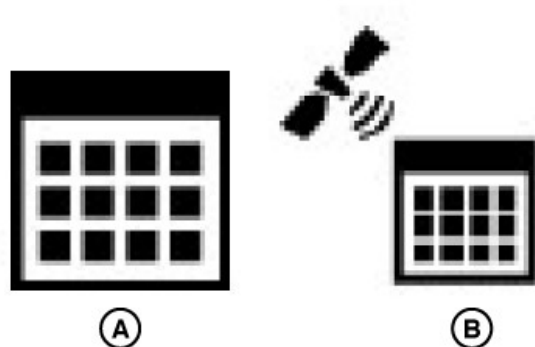
Zapis datuma ni odvisen od signala GPS in ga lahko kadar koli spremenite.

1. Izberite dan, mesec ali leto.
2. Za vnos pravilne vrednosti uporabite tipkovnico.
3. Izberite Končano za uporabo sprememb ali Prekliči za vrnitev na prejšnjo stran brez uporabe sprememb.

Oblika zapisa datuma

1. Izberite okence za obliko datuma.
2. Izberite zeleno obliko datuma s seznama.
3. Izberite Končano za uporabo sprememb ali Prekliči za vrnitev na prejšnjo stran brez uporabe sprememb.

Spremeni trenutni čas



Ikona za spremembo trenutnega časa

PC689854—UN—26SEP25

- A—Čas nastavljen od uporabnika
- B—Čas določen z GPS

Trenutni čas je mogoče spremeniti samo, če GPS ni priključen ali signal ni na voljo. V nasprotnem primeru uro določa signal GPS.

Sprememba časa

1. Izberite uro ali minuto.
2. Za vnos pravilne vrednosti uporabite tipkovnico.
3. Izberite Končano za uporabo sprememb ali Prekliči za vrnitev na prejšnjo stran brez uporabe sprememb.

Časovni pas in oblika časa nista odvisni od signala GPS, lahko ju spremenite kadarkoli.

Časovni pas

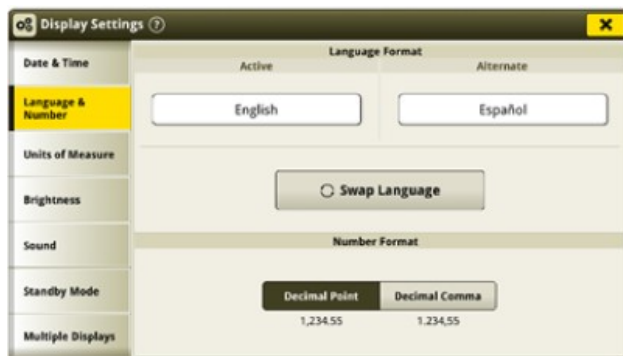
1. Izberite celino ali ocean in pritisnite Naprej.
2. Izberite državo in Naprej.
3. Izberite časovni pas in Naprej.
4. Potrdite izbran časovni pas in nato OK.

Oblika zapisa časa

Uporabite gumb, da izberete 12- ali 24-urni zapis ure.

Jezik in številke

Jezik in številke uporabite za spreminjanje jezika, oblike zapisa števil in merskih enot.



PC689858—UN—26SEP25
Zavihek Jezik in številke

- Oblika zapisa jezika (aktivna in nadomestna)
- Gumb za zamenjavo jezika
- Oblika zapisa števil (decimalna pika ali decimalna vejica)

Izberite zavihek za spremembo nastavitvev.

Pomik na Jezik in številke

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite Nastavitve prikazovalnika.
4. Izberite Jezik in številke.

Merske enote



PC689863—UN—26SEP25
Zavihek Merske enote

Različne nastavitve lahko ustvarite tako za prikazovalnik, kot tudi za krmilnike, ki so prikazani v ISOBUS VT. Izberite zavihek za spremembo nastavitvev.

Zaslon

Izberite angleško, metrično ali mešano angleško.

ISOBUS VT



ISOBUS VT

PC689857—UN—26SEP25

Krmilniki, ki se prikazujejo v ISOBUS VT, lahko imajo drugačne enote kot preostali del zaslona. Za seznam naslednjih možnosti odstranite kljukico iz Uporabi enake merske enote kot na zaslonu:

- Merske enote
- Oblika zapisa števil
- Razdalja
- Površina
- Glasnost
- Masa
- Temperatura
- Tlak
- Sila

OPOMBA: Uporabite lahko enake merske enote kot prikazovalnik.

Svetlost



PC684078—UN—26SEP25

Zavihek "Svetlost"

Zvok



PC689861—UN—26SEP25

Zavihek "Zvok"

Način svetlosti

• Samodejni način

Samodejni način je priporočljiva nastavev. To uskladi svetlost prikazovalnika s stikalom za luč v kabini. Če so luči izklopljene, je zaslon v dnevnem načinu. Če so luči vklopljene, je zaslon v nočnem načinu.

• Dnevni in nočni način

Izberite enega od teh načinov, da preprečite, da bi se svetlost prikazovalnika sinhronizirala s stikalom za luč v kabini.

OPOMBA: Izbran način na prilagaja svetlosti drugega zaslona. Svetlost tega prikazovalnika nastavite v nastavitvah.

Nastavitve svetlosti

Pritisnite kateri koli gumb za nastavitve, da prikažete pojavno stran za ustrezni način svetlosti.

- Dan
- Noč

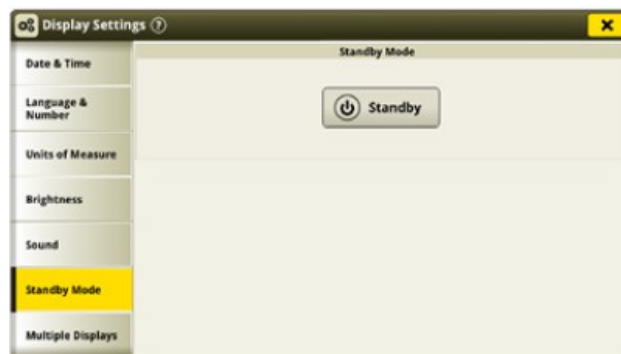
Za nastavev svetlosti podnevi ali ponoči lahko nastavite različne odstotke svetlosti:

- Natančna tehnologija in udobje
- Vidljivost

Glasnost prikazovalnika spremenite z gumboma (+) in (-), velja za:

- CommandCenter
- Vogelni stebriček
- Informacija in zabava

Stanje pripravljenosti



PC689862—UN—26SEP25

Zavihek Stanje pripravljenosti

OPOMBA: Na pršilnikih stanje pripravljenosti ni na voljo. Gumb stanja pripravljenosti se uporablja za izklop prikazovalnika.

Uporabite način pripravljenosti za preklon prikazovalnika v način za varčevanje z energijo.

Več prikazovalnikov



PC689860—UN—26SEP25

Zavihek Več prikazovalnikov

OPOMBA: NE priporočamo, da spreminjate posamezne nastavitve.

Za zagotavljanje različnih vrst informacij upravljavcu hkrati se pogosto uporablja več prikazovalnikov na stroju, kar omogoča boljši nadzor, spremljanje in sprejemanje odločitev.

Na voljo sta dva načina uporabe več prikazovalnikov. Oba prikazovalnika sta lahko prikazovalnika za natančno kmetijstvo ali pa je eden od njiju

prikazovalnik Precision Ag, medtem ko je drugi razširjeni monitor. Konfiguracija nastavev za več prikazovalnikov je potrebna samo pri uporabi dveh prikazovalnikov za precizno kmetijstvo; za razširjeni monitor niso potrebne spremembe.

Na traktorjih 8R se na primer uporablja več prikazovalnikov. Te prikazovalnike je mogoče nastaviti na dva načina.

1. CommandCenter je integriran z dodatnim razširjenim monitorjem. Oba monitorja delujeta z istega procesorja, zato ni treba konfigurirati nastavev za več prikazovalnikov.
2. CommandCenter je povezan z univerzalnim prikazovalnikom G5. Vsak prikazovalnik ima svoj procesor, zato je treba konfigurirati nastavitve za več prikazovalnikov.

Prikazovalnik CommandCenter služi kot glavni vmesnik za spremljanje in nadzorovanje delovanja stroja ter prikazovanje informacij, kot so vodenje, nastavitve stroja, upravljalni elementi priključka in podatki o delovanju. Razširjeni monitor, ki je običajno nameščen na desni strani kabine, lahko uporabite za prikaz dodatnih informacij, kot so viri kamere, dokumentacija, zemljevidi polja ali diagnostična orodja.

Če morate posamezno konfigurirati funkcije, vklopite ali izklopite funkcije s preklopnimi stikali. Nato izberite pomembnost za vsako funkcijo.

Aplikacije za natančno kmetijstvo

Aplikacija Precizno kmetijstvo je prikazovalna aplikacija, ki uporablja na podatkih temelječe tehnološke rešitve za precizno kmetijstvo. Te aplikacije so zasnovane tako, da kmetom pomagajo sprejeti ozaveščene odločitve za optimizacijo delovanja.

Te aplikacije omogočajo kmetom, da zbirajo podatke v realnem času, uporabljajo kartiranje polj, analizirajo spremenljivost polj in izvajajo prakse upravljanja, specifične za lokacijo, da izboljšajo produktivnost, zmanjšajo vhodne stroške, zmanjšajo vpliv na okolje in izboljšajo splošno trajnost kmetij.

Uporabite aplikacije za natančno kmetijstvo, da povečate učinkovitost, sprejmete natančnejše odločitve in dosežete boljše rezultate. Aplikacije preciznega kmetijstva so AutoTrac, Upravljanje razdelkov in Dokumentacija.

Pregledovalnik priključkov ISOBUS

Pregledovalnik priključkov ISOBUS določa, ali bodo na CommandCenter prikazani vmesniki virtualnih terminalov (VT).

Pregledovalnik priključkov ISOBUS 2

OPOMBA: Če razširjeni monitor ni priključen, je preklopni gumb pregledovalnika priključkov ISOBUS 2 obarvan sivo.

OPOMBA: Pregledovalnik priključkov ISOBUS 2 zahteva naročnino Premium.

Pregledovalnik priključkov ISOBUS 2 določa, ali lahko CommandCenter prikaže vmesnik VT na razširjenem monitorju.

Certifikat ISOBUS

Preklopno stikalo certifikata ISOBUS onemogoči uporabo originalnega monitorja GreenStar na prikazovalniku G5. Če želite omogočiti uporabo originalnega monitorja GreenStar, izklopite certifikat ISOBUS.

Krmilnik za naloge

POMEMBNO: NE vklopite aplikacij za natančno kmetijstvo za oba prikazovalnika. Vodenje in druge aplikacije ne bodo delovale pravilno.

OPOMBA: Pregledovalnik priključka ISOBUS je na prikazovalnikih GreenStar 2 in GreenStar 3 znan tudi kot ISOBUS VT.

Krmilnik za opravila (TC) določa, ali lahko CommandCenter pošilja in sprejema ukaze krmilnika za opravila s krmilnimi enotami priključka. To vključuje sporočila funkcije Upravljanje razdelkov.

Datotečni strežnik

OPOMBA: Če uporabljate več prikazovalnikov, poskrbite, da bo datotečni strežnik aktiviran samo na enem od njih.

Datotečni strežnik omogoča izmenjavo datotek in drugih podatkov med strojem in priključkom, npr. konfiguracijskih datotek, tabel gnojil in jezikovnih datotek. Datotečni strežnik za delovanje potrebuje pogon USB. Podatki, ki jih sistem prejme od priključka, se shranijo v mapo z imenom Fileserver na pogonu USB.

Nastavev pomembnosti

OPOMBA: Če si želite ogledati prioriteto na vsakem prikazovalniku, v središču za stanje izberite gumb virtualnega terminala.

Nastavev stopnje pomembnosti, ki jo imenujemo tudi primerek funkcije, določa stopnjo pomembnosti, ki jo ima prikazovalnik, ko se nalagajo različne funkcije. Na primer, če ima pregledovalnik priključka na CommandCenter pomembnost 1 in ima GreenStar 3 2630 pomembnost (instanco funkcije) 2, se v večini primerov priključki ISOBUS prikažejo na CommandCenter.

ZIDXK1X,1759230099081-82-06OCT25

Upravitelj postavitve



PC28704—UN—25AUG22

Upravitelj postavitve

Uporabite Upravitelja postavitve, če želite ustvariti ali spremeniti izvajalne strani in vrstice z bližnjicami, da boste lahko dostopali do pomembnih informacij in funkcij z glavne strani.

Izvajalne strani sestavljajo "moduli" (gradniki z informacijami in gumbi). Module na izvajalni strani lahko dodajate, odstranjujete in prerezporajate.

Izvajalne strani so razvrščene v skupine, ki tako tvorijo nabore izvajalnih strani. Nabore izvajalnih strani je mogoče ustvariti za delovni postopek (sajenje ali oranje) ali za osebne nastavitve različnih upravljalcev.

Ustvarite in shranite lahko neomejeno število izvajalnih strani. Ustvarite lahko neomejeno število nizov izvajalnih strani z največ desetimi izvajalnimi stranmi na niz.

Izvajalne strani po meri lahko uvozite z drugega prikazovalnika G5, ki je enake velikosti. Uvožene

izvajalne strani so na voljo v zavihku Vse izvajalne strani.

Pomaknite se na Upravitelj postavitve

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Upravitelj postavitve.

Nizi izvajalnih strani



PC15336—UN—10JUL13

Nizi izvajalnih strani

Nabori izvajalnih strani so zbirke do 10 strani delovanja, ki so zbrane v skupino za določeno delo, npr. sajenje ali oranje. Samo strani v aktivnem naboru izvajalnih strani so prikazane pri pomikanju po izvajalnih straneh na glavni strani.

Izberite nabor izvajalnih strani, da prikažete stran za urejanje nabora izvajalnih strani.

Dodaj nabor izvajalnih strani



PC28705—UN—25AUG22

- A—Ustvari nov nabor
B—Spremeni aktivni nabor

Pritisnite gumb Ustvari nov nabor (A) in ustvarite nov nabor izvajalnih strani. Pritisnite gumb Spremeni aktivni nabor (B), da izberete obstoječi nabor izvajalnih strani.

Urejanje izvajalne strani v naboru izvajalnih strani



PC28706—UN—25AUG22

- A—Gumb za urejanje
B—Gumb za podvojitvev
C—Gumb Navzgor
D—Gumb Navzdol
E—Gumb Odstrani

Izberite eno od izvajalnih strani in prikažite vrsto gumbov za urejanje te izvajalne strani.

Izberite gumb za urejanje (A) in spremenite module na izvajalni strani.

Pritisnite gumb za podvojitvev (B) in ustvarite novo izvajalno stran z istimi moduli.

Z gumboma Gor ali Dol (C in D) spremenite zaporedje

izvajalnih strani. Zaporedje izvajalnih strani se uporablja pri pomikanju po straneh na glavni strani.

Pritisnite gumb Odstrani (E) in izbrišite izvajalno stran iz nabora izvajalnih strani. Izvajalna stran je odstranjena iz nabora izvajalnih strani, vendar je še vedno na voljo na seznamu vseh izvajalnih strani.

OPOMBA: Gumb Odstrani ni prikazan, če je v naboru izvajalnih strani samo ena izvajalna stran.

Uredi nabore izvajalnih strani

Uredite ime, dodeljeno vrstico z bližnjicami ali naboru izvajalnih strani dodajte dodatne izvajalne strani.

Ime strani za izvajanje



A—Gumb za urejanje
B—Gumb Dodaj dodatne izvajalne strani

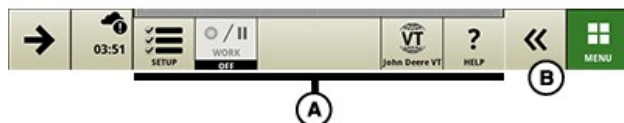
PC28707—UN—25AUG22

Vsaka izvajalna stran mora imeti enolično ime. Pritisnite gumb Uredi (A), da imenujete oz. preimenujete nabor izvajalnih strani.

Pritisnite gumb Uredi, da dodate oz. spremenite vrstico z bližnjicami, ki je dodeljena naboru izvajalnih strani.

Pritisnite gumb Vključi dodatne izvajalne strani (B), da naboru izvajalnih strani dodate obstoječo izvajalno stran.

Vrstice bližnjic



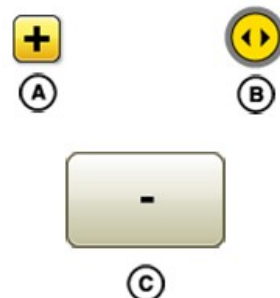
Programske bližnjične tipke

PC28914—UN—19JAN23

A—Vrstica z bližnjicami
B—Programska tipka za dostop do bližnjic

Vrstica z bližnjicami zajema niz zaslonskih gumbov, ki omogočajo prikaz informacij o stanju in hiter dostop do funkcij aplikacije. Vrstica z bližnjicami prikazuje največ devet bližnjičnih programskih tipk.

Z zavihkom Vrstice z bližnjicami lahko izberete, uredite ali ustvarite vrstico z bližnjicami. Vrstice z bližnjicami je mogoče uvoziti z aplikacijo Upravitelj datotek.



Urejanje vrstice z bližnjicami

PC28708—UN—25AUG22

A—Ustvari nov bližnjični gumb
B—Premakni bližnjični gumb
C—Odstrani bližnjični gumb

Urejanje vrstice z bližnjicami

Bližnjice v vrstici lahko dodajate, odstranjujete in prerazporejate.

OPOMBA: Vsaka bližnjica se v vrstici lahko pojavi samo enkrat.

Pritisnite gumb Ustvari novo bližnjico (A), da ustvarite novo vrstico z bližnjicami in izberete aplikacije z ustrezno vsebino. Na seznamu poiščite bližnjico, ki izvaja željeno funkcijo, nato pa pritisnite gumb Dodaj.

Ko jo dodate v vrstico z bližnjicami, izberite bližnjico in jo označite. Pritisnite gumb Pomakni bližnjico (B) in ga povlecite na odprto območje.

Za odstranjevanje bližnjic izberite bližnjico, jo označite in pritisnite gumb Odstrani bližnjico (C).

Vse izvajalne strani



Vse izvajalne strani

PC15340—UN—10JUL13

OPOMBA: Izvajalne strani je mogoče izvoziti in uvoziti z aplikacijo Upravitelj datotek.

Zavihek Vse izvajalne strani prikazuje vsako izvajalno stran, ki je bila ustvarjena na zaslonu. Ta zavihek vključuje trenutne izvajalne strani, ki so v aktivnem naboru ter izvajalne strani, ki se uporabljajo v drugih naborih izvajalnih strani.

Uredi stran izvajanja



PC28709—UN—25AUG22

A—Gumb za urejanje
B—Gumb za podvojitev
C—Gumb Odstrani

Izberite eno od izvajalnih strani in prikažite vrsto gumbov za urejanje te izvajalne strani.

Izberite gumb za urejanje (A) in spremenite module na izvajalni strani.

Pritisnite gumb za podvojitev (B) in ustvarite novo izvajalno stran z istimi moduli.

Pritisnite gumb Odstrani (C) in izbrišite izvajalno stran iz prikazovalnika. To izvajalno stran trajno odstrani s prikazovalnika in aktivnega nabora.

OPOMBA: Gumb Odstrani ni prikazan, če je izbrana privzeta tovarniška zagonska stran.

Ustvari novo izvajalno stran



Gumb Ustvari novo izvajalno stran

PC28710—UN—25AUG22

Pritisnite gumb Ustvari novo izvajalno stran, da ustvarite novo izvajalno stran.

Dodaj, uredi ali podvoji zagonsko stran

Pri dodajanju, urejanju ali podvajanju zagonske strani je prikazan isti vmesnik. Dodaj novo zagonsko stran začne od začetka, podvoji ali uredi zagonsko stran se izvede na podlagi obstoječih modulov.

Ime strani za izvajanje



A—Gumb Dodaj modul
B—Gumb za urejanje

Vsaka izvajalna stran mora imeti enolično ime. Izberi gumb Uredi (A) in poimenujte ali preimenujte zagonsko stran.

Dodaj modul

Izberite Dodaj modul (B) in izberite aplikacijo z ustrežno vsebino. S seznama izberite modul z želenimi informacijami in pritisnite gumb Dodaj.

OPOMBA: Isti modul lahko samo enkrat postavite na izvajalno stran.

OPOMBA: Začnite z večjimi moduli, preden dodate manjše module, da zapolnite prostor.

Z mrežo določite prostor, potreben za modul.

Ponovno razporedi module



Premakni modul

PC28712—UN—25AUG22

Ko je modul dodan na zagonsko stran, ga izberite, da se označi. Pritisnite in potisnite modul, da ga premaknete na odprto območje.

Odstrani modul



Gumb Odstrani modul

PC28711—UN—25AUG22

Izberite modul, da ga označite, nato pritisnite gumb Odstrani.

Pomikanje po izvajalnih straneh na glavni strani

Guidance

Naslovna vrstica

PC28713—UN—25AUG22



Gumba Naprej in Nazaj

PC28714—UN—25AUG22

A—Naslovna vrstica

B—Gumba za naslednjo in prejšnjo stran za izvajanje

Če je v aktivnem sklopu izbrana več kot ena izvajalna stran, je na voljo več možnosti za prikaz izvajalnih strani na glavni strani.

Naslovna vrstica (A)

Izberite naslovno vrstico na glavni strani, da prikažete seznam vseh izvajalnih strani, ki so v aktivnem naboru. Izberite izvajalno stran, da jo prikažete, ustvarite novo izvajalno stran, uredite nabor izvajalnih strani ali izberete drug nabor izvajalnih strani za ogled.

Gumba za naslednjo in prejšnjo izvajalno stran (B)

Izberite bodisi levo bodisi desno puščico za kroženje po straneh.

Listanje s prstom (C)

Povlecite s prstom v levo ali desno po zaslonu, da se pomikate po straneh za izvajanje.

ct47125,1708275551174-82-18FEB24

Uporabniki in dostop



Uporabniki in dostop

PC28700—UN—25AUG22

Uporabniki in dostop upravlja uporabniške profile in jim zaklene dostop do določenih funkcij.

Zavihek z uporabniškimi profili

- Spremenite profil prikazovalnika in nastavite osebno identifikacijsko številko (PIN) za skrbniški dostop.

Zavihek s skupinami za dostop

- Shrani funkcije zaslona, ki so zaklenjene.

Zavihek Varnostna koda PIN

- Omogoči zaklep prikazovalnika. Za dostop do prikazovalnika je zahtevan PIN uporabnika ali skrbnika.

Iskanje menija Uporabniki in dostop

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Uporabniki in dostop.

Uporabniški profili



- A—Profili skrbnika
B—Profil upravljavca

PC28701—UN—25AUG22

Zaslon se lahko nastavi na enega od obeh profilov, skrbnik ali upravljaec. Aktiven profil je prikazan nad seznamom profilov.

Profili skrbnika (A)

Profili skrbnika je vedno v skupini s popolnim dostopom. Omogoča neomejen dostop do vseh funkcij in zaklepanje in odklepanje funkcij v profilu upravljavca.

Profil administratorja lahko zaklenete s številko PIN in tako onemogočite dostop uporabnikom.

Profil upravljavca (B)

Profil upravljavca je vedno v skupini z omejenim dostopom. Omejen je samo na določene funkcije. Profil upravljavca mora biti aktiven profil in profil skrbnika mora imet kodo PIN za zaklepanje funkcij.

Spremeni aktiven profil



PC28702—UN—25AUG22

- A—Spremeni gumb profila
B—Gumb za urejanje
C—Gumb za ogled

Izberite gumb za spremembo aktivnega profila (A) in s seznama izberite profil.

OPOMBA: Če je profil administratorja zaščiten s številko PIN, jo je treba vnesti ob preklopi s profila upravljavca na profil administratorja.

Dodaj/spremeni PIN

Izberite gumb za spreminjanje (B) profila administratorja. Izberite gumb za dodajanje/spreminjanje kode PIN.

Skupina za dostop

V možnosti Skupine za dostop lahko nastavite, prikažete ali spremenite pravice za dostop skupine z omejenim dostopom.

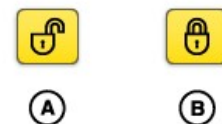
Skupina s polnim dostopom

Skupina s polnim dostopom lahko uporablja vse funkcije prikazovalnika. Skupine s polnim dostopom ni mogoče urejati.

Skupina z omejenim dostopom

Skupino z omejenim dostopom lahko skrbnik omeji samo na določene funkcije. Skupine z omejenim dostopom je mogoče urejati le, če je skrbniški profil aktiven profil.

Uredi pravice za dostop



PC28703—UN—25AUG22

- A—Odkleni ikono
B—Zakleni ikono

Za vsako navedeno aplikacijo je prikazano "None"

Locked" (Nobena zaklenjena), če ni zaklenjena nobena funkcija. Zaklenjene možnosti so prikazane na seznamu pod imenom aplikacije, ikona pa se spremeni v zaklenjeno ključavnico.

Izberite aplikacijo, tako da jo označite, nato pa pritisnete gumb Uredi.

Stran za urejanje skupin za dostop prikazuje seznam funkcij, ki jih lahko zaklenete ali odklenete s stikalom zakleni/odkleni poleg vsake funkcije. Spremembe skupin za dostop shranite tako, da zaprete stran.

Varnostna koda PIN

Če je ta možnost omogočena, je za dostop do funkcij prikazovalnika zahtevana osebna identifikacijska številka (PIN). Za profile skrbnika in uporabnika lahko nastavite ločene kode PIN.

Če opravite ponastavitev tovarniških podatkov ali obnovitev sistema na prikazovalniku, bodo uporabniške kode PIN izgubljene. Skrbniška koda PIN se shrani in prikazovalnik ostane zaklenjen po zagonu.

Začasni dostop

Prikazovalnik preklopi v način za začasni dostop po petih neuspešnih poskusih vnosa PIN uporabnika. Vse funkcije prikazovalnika so na voljo za 24 ur delovanja. Po poteku začasnega dostopa je za odklepanje prikazovalnika potrebna glavna koda za odklepanje.

Pridobitev glavne kode za odklepanje

1. Prijavite se v svoj račun na spletni strani myjohndeere.com.
2. Izberite StellarSupport.
3. Izberite Kmetijstvo in zemlja.
4. Izberite Vkllop izdelka.
5. Izberite Prikaži.



Gumb "i"

PC26541—UN—21NOV18

6. Izberite zaklenjeni prikazovalnik in nato gumb "i" na desni strani.

Product	Issued	Activation Code
Basics (IU)	2018/09/29	684mfng5-1fg3vhcm-5bs7vtz8n

Security PIN Code: Challenge Code: ex: ABC123

Retrieve Code (A)

OK

PC26539—UN—21NOV18

A—Gumb za pridobitev kode

7. Vnesite kodo poziva na prikazovalniku in nato pritisnite gumb za priklic kode (A), da pridobite glavno kodo za odklepanje.

Forgot Pin

To Reset Your PIN(s):
Log in to your customer account to obtain a Master Unlock Code.
All user PINs will reset and Security PIN Code will be turned off upon successful unlocking.

Display Serial Number: PCGU6UA500088

Challenge Code: 3sdrsrbf

Master Unlock Code: [Input field with circled B]

Cancel Unlock

PC26540—UN—21NOV18

B—Glavna koda za odklepanje

8. V prikazovalniku vnesite glavno kodo za odklepanje (B).

ct47125,1708275551037-82-18FEB24

Nastavitve brezžičnega omrežja



PC28801—UN—29AUG22

Nastavitve brezžičnega omrežja

Prek nastavitve brezžičnega omrežja se povežite na brezžično omrežje ali ustvarite novo, da povežete mobilne naprave s strojem. Aplikacija Nastavitve brezžičnega omrežja uporablja modem JDLink ali brezžični adapter USB.

OPOMBA: Funkcionalnost strani Nastavitve brezžičnega omrežja je na voljo le za modem JDLink, ko je modem ali MTG aktiven na omrežju CAN stroja.

Funkcionalnost brezžičnih nastavitvev ni na voljo, če je modem JDLink s strojem povezan samo prek povezave Ethernet. Za delovanje te funkcije mora biti modem JDLink povezan z omrežjem CAN stroja.

Pomaknite se na Nastavitve brezžičnega omrežja

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Nastavitve brezžičnega omrežja.

Glejte zaslonsko pomoč za navodila glede vzpostavitve povezave med strojem in brezžičnim omrežjem ali med mobilnikom in strojem.

Stroj z brezžičnim omrežjem



PC24041—UN—05APR17
Stroj z brezžičnim omrežjem

OPOMBA: Za vzpostavitev povezave med strojem in brezžičnim omrežjem lahko uporabite zunanji brezžični internetni adapter. Za seznam združljivih naprav se obrnite na prodajalca John Deere.

Možnost Stroj z brezžičnim omrežjem poveže stroj z brezžičnim omrežjem z uporabo modema JDLINK.

Funkcijo Stroj z brezžičnim omrežjem uporabljajte za:

- Daljinske posodobitve programske opreme
- Diagnostika na daljavo
- Daljinski dostop do prikazovalnika (RDA)
- Spletne licence
- Sinhroniziranje podatkov z osebno dostopno točko

OPOMBA: Možnost Stroj z brezžičnim omrežjem je onemogočena, ko je funkcija Machine Sync v uporabi.

Mobilna naprava s strojem



PC24042—UN—05APR17
Mobilna naprava s strojem

Možnost Mobilna naprava s strojem vzpostavi brezžično omrežje z uporabo modema JDLINK za povezavo brezžičnih naprav s strojem.

Funkcijo Mobilna naprava s strojem uporabljajte za:

- John Deere Connect Mobile

OPOMBA: Možnost Mobilna naprava s strojem je onemogočena, ko je funkcija Machine Sync v uporabi. Uporabniki traktorjev morajo uporabiti funkcijo Machine Sync, da se povežejo v omrežje vodilnega stroja.

ZIDXK1X,1749533996335-82-20OCT25

Nastavitve vrat COM



PC28803—UN—29AUG22
Nastavitve vrat COM

Aplikacija za nastavitve vrat COM se uporablja za konfiguracijo signala RS232, ki omogoča, da lahko prikazovalnik komunicira z različnimi krmilnimi enotami ali napravami.

Pomaknite se na Nastavitve vrat COM

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Nastavitve vrat COM.

OPOMBA: Za priključitev naprav prek vrat COM je potreben dodaten kabelski snop. Obrnite se na zastopnika za John Deere.

Prikazovalnik ima dva zaporedna priključka COM, ki se uporabljata za povezavo z naslednjimi vrstami naprav:

- Field Doc Connect
- Sprejemnik sistema za globalno določanje položaja (GPS)
- Zaznavanje dušika (N) (proizvajalci: Yara in Fritzmeier)
- GreenSeeker
- LH 5000
- Merilnik vozička za zrnje

Zahteve za Field Doc Connect:

- Hitrost prenosa je nastavljena na 9600.
- Beleženje podatkov na krmilni enoti Raven je vklopljeno.
- Vrednost proženja za beleženje podatkov je manj kot 3 sekunde (priporočena vrednost je 1 sekundo ali manj).

Zahteve za Zaporedni GPS:

OPOMBA: Vodenje AutoTrac ni združljivo z RS232 GPS zunanega proizvajalca.

- Hitrost prenosa je nastavljena na 19200.
- Frekvenca izhoda je nastavljena na 1 ali 5 Hz (vodenje, ročno vodenje in Parallel Tracking zahtevajo 5 Hz).
- Sprejemnik je nastavljen za oddajanje naslednjih sporočil:
 - GGA

- GSA
- RMC
- 8 podatkovnih bitov
- Parnost – Brez
- 1 stop bit
- Nadzor pretoka – Brez

Nastavitev zaznavanja dušika (N)

1. Namestite, umerite in nastavite sistem za zaznavanje dušika po navodilih iz uporabniškega priročnika.
2. Konfigurirajte nastavitve vrat COM za vrsto naprave in proizvajalca.
3. Izberite zaznavanje dušika za ciljno hitrost/recept pod povzetkom dela v aplikaciji Priprava za delo.

Nastavitve GreenSeeker

1. Namestite, umerite in nastavite sistem GreenSeeker po navodilih iz uporabniškega priročnika.
2. Konfigurirajte nastavitve vrat COM za vrsto naprave.
3. Izberite GreenSeeker za ciljno hitrost/Rx pod povzetkom dela v aplikaciji Priprava za delo.

Nastavitev LH 5000

1. Namestite, umerite in nastavite sistem LH 5000 po navodilih iz uporabniškega priročnika.
2. Konfigurirajte nastavitve vrat COM za vrsto naprave Field Doc Connect in proizvajalca, kot je LH Technologies.
3. Izberite LH 5000 v aplikaciji Upravitelj opreme.

Nastavitev voza za žito

1. Namestite, kalibrirajte in nastavite sistem za voziček za zrnje v skladu z navodili uporabniškega priročnika.
2. Izberite Voziček za zrnje v vrstah naprav.
3. Izberite proizvajalca vozička za zrnje.

Diagnostika vrat COM

Diagnostika komunikacijskih vrat se uporablja za ugotavljanje, ali so zahteve za upravljanje priključene krmilne enote ali naprave izpolnjene. Vrednosti, prikazane v diagnostiki komunikacijskih vrat, so določene na podlagi vrste naprave.

OPOMBA: Nekateri proizvajalci prikolic za žito zahtevajo posebne različice programske opreme in nastavitve merila, da se merilo prikaže na prikazovalniku John Deere.

ch177nn,172604011160-82-08OCT25

Prvotni monitor GreenStar



PC28804—UN—29AUG22

Prvotni monitor GreenStar

Aplikacija prvotnega monitorja GreenStar omogoča komunikacijo G5 CommandCenter s krmilnimi enotami, zasnovanimi za uporabo s prvotnim monitorjem GreenStar ter s traktorji serije 00, serije 10 in serije 20 prek podatkovnega vodila CCD.

OPOMBA: Za združljive stroje in priključke glejte tabelo združljivosti prikazovalnika G5, ki je na voljo na www.stellarsupport.deere.com.

Pomik na prvotni monitor GreenStar

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite Prvotni monitor GreenStar.

Prvotni monitor GreenStar je privzeto izklopljen, omogočite ali onemogočite pa ga lahko v Naprednih nastavitvah aplikacije Prvotni monitor GreenStar.

ct47125,1708275550824-82-18FEB24

Nadzor stroja



PC28820—UN—20SEP22

Nadzor stroja

Aplikacija "Nadzornik stroja" prikazuje podatke o delovanju in učinku stroja. Skupine vrednosti vključujejo:

- Hitrost in moč
- Gorivo in tlak
- Temperatura
- Električni sistem
- Delovne ure

OPOMBA: Vrednosti, ki so na voljo v vsaki skupini so odvisne od modela stroja.

Izberite zavihke na levi strani za preklap med

skupinami. Izberite vrednost za pogled v pojavnem oknu samo te vrednosti.

Če vrednost ni na voljo, se prikaže poševnica.

Pomik na Nadzornika stroja

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo za nadzor stroja.

ct47125,1740581994094-82-26FEB25

Delovanje – nastavitve za delo in polje

Upravitelj opreme



Upravitelj opreme

PC28716—UN—25AUG22

Izberite aplikacijo Upravitelj opreme, da vstopite v nastavitve profilov stroja in priključkov. Nastavitve profila so pomembne za natančno delovanje aplikacij John Deere za natančno kmetovanje, kot so AutoTrac, Upravljanje razdelkov in zemljevidi delovnih podatkov.

Pomaknite se na Upravitelj opreme

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Upravitelj opreme.

Profil stroja

Splošne nastavitve

Krmilne enote stroja samodejno nastavijo nekatere podatke, ko prikazovalnik zazna stroj.

Nastavitve, specifične za določene vrste strojev, so prikazane samo na ustreznih straneh.

OPOMBA: Nekaterе meritve veljajo le za določene vrste strojev.

Odmiki GPS-a

OPOMBA: Če uporabljate več priključkov, se uporablja samo prečni odmik prvega priključka.

Za preprečevanje napak pri zemljevidih, dokumentaciji in Nadzoru razdelkov morate združiti prečne odmike vseh priključkov in vnesti to vrednost za prvi priključek. Če je na primer prvi priključek 5,1 cm (2 in) desno, drugi priključek pa je 2,5 cm (1 in) levo, vnesite 1,3 cm (0,5 in) desno.

• Stranski odmik GPS

- Prečna razdalja (levo ali desno) od srednjice stroja do središča sprejemnika GPS. Vrednost je običajno nastavljena na 0,0, razen če je sprejemnik GPS prestavljen bolj levo ali desno od srednjice stroja.

• Vzдолžni odmik sistema GPS

- Vzдолžna razdalja od srednjice sprejemnika GPS do točke na stroju.

Meritev vzдолžnega odmika sistema GPS se razlikuje glede na vrsto stroja. Za več informacij glede merjenja odmkov glejte zaslonsko pomoč.

• Višina GPS

- Navpična razdalja od sprejemnika GPS do tal.

Odmik priključitve

- Priključna točka povezuje opremo s strojem. Odmik priključitve je meritev razdalje med priključno točko in točko na stroju.

Meritev odmika priključitve se razlikuje glede na vrsto stroja. Za več informacij glede merjenja odmkov glejte zaslonsko pomoč.

Profil ponastavi na privzete tovarniške nastavitve

OPOMBA: Samo strojem, ki jih zazna prikazovalnik, lahko profil ponastavite na tovarniške nastavitve.

Privzete nastavitve profila stroja so shranjene v upravljalnih enotah stroja. Spremembe teh nastavitve se shranijo v prikazovalniku. Če želite profil ponastaviti na privzete tovarniške nastavitve, pritisnite gumb Ponastavi profil.

Uporabite središče za pomoč za več informacij o upravitelju opreme in profilu stroja.

Profil priključka

Ime profila se nastavi samodejno na podlagi priključka, ki ga sistem samodejno zazna, in ga ni mogoče shraniti. Za priključke brez krmilne enote ime profila nastavi voznik.

Prikazovalnik G5 podpira dve krmilni enoti ISOBUS s certifikatom AEF (Agricultural Industry Electronics Foundation). Uporaba dveh krmilnih enot ISOBUS je omejena na konfiguracijo enega sprednjega in enega zadnjega priključka.

OPOMBA: Če se druga krmilna enota ISOBUS ne prikaže v Upravitelju opreme, se prepričajte, da ima stroj konfigurirani sprednji konektor.

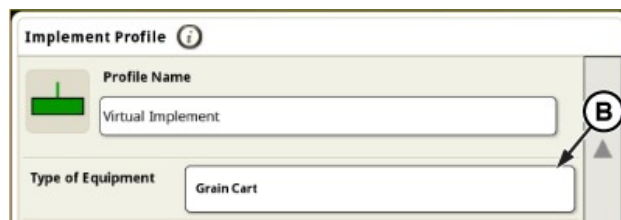
Uporaba več krmilnih enot ISOBUS kot zadnjih priključkov ni podprta.

Predstavitve deljenja teže pri žetvi zrnja

Za pravilno konfiguracijo in povezavo zaznane in združljive tehnice ISOBUS s priključkom za prikolico za zrnje sledite naslednjim korakom:

1. Konfiguracija profila priključka

- Nastavitev vrste priključka na prikolico za zrnje



PC684073—UN—19SEP25

Profil priključka

B—Vrsta opreme

- Postopek dodelite žetvi.



Zavihek Postopek

A—Vrsta postopka

2. Posebne zahteve za tehtnice Unverferth UHarvest Pro ISOBUS Pri modelih Unverferth UHarvest Pro so potrebni dodatni koraki za nastavitve:

- Prepričajte se, da je programska oprema UHarvest Pro posodobljena na različico 24.1.0.4 ali novejšo.
- Na strani Unverferth ISOBUS VT se prepričajte, da je izbrana nastavitve "Omogoči komunikacijo krmilnika za naloge".

Shranjevanje nastavitve profila

Pritisnite gumb Shrani, da shranite nastavitve vseh jezičkov in zaprete aplikacijo Profil priključka. Izbira Shrani ni potrebna pri preklapljanju med zavihki.

Nastavitve Profila priključka se shranijo v prikazovalnik v skladu z naslednjimi dejavniki:

- Ime profila
- Ime ISO zaznane upravljalne enote priključka

OPOMBA: Prednastavitve, kot so denimo nastavitve pogona, vnesite v upravljalno enoto priključka, preden konfigurirate nastavitve profila priključka.

Ime ISO se spremeni, ko se spremenijo nekatere nastavitve upravljalne enote priključka. To vključuje preklapljanje nastavitve upravljalne enote med gnojenjem in sejanjem.

Samodejno zaznavanje nastavitve profila

OPOMBA: Upravljanje razdelkov mora biti izklopljeno, da se ob prvi priključitvi na traktor zaznajo sadilniki SeedStar 2 ali SeedStar XP. Po prvi priključitvi se zazna sadilnik, ne glede na to, ali je upravljanje razdelkov vklopljeno ali izklopljeno.

Če je priključena krmilna enota priključka, ta samodejno nastavi nekatere nastavitve profila priključka.

Ko prvič povežete upravljalno enoto, se prikaže opozorilo "Profil priključka je ustvarjen". Ko boste v prihodnje znova priključili priključek, bo identificiran po imenu ISO, ki je shranjeno v prikazovalniku, in na

podlagi tega se bodo naložile nastavitve profila priključka.

OPOMBA: Če izberete možnost "Nastavi pozneje", se bo prikaz opozorila ponavljal.

Če priključite priključek, ki ga sistem ne prepozna, je treba za ta priključek ustvariti profil. Pritisnite gumb "Dodaj priključek" in "Upravljanje opreme", da ustvarite profil priključka.

Za ogled trenutno zaznanega imena ISO izberite Diagnostični center > zavihek Diagnostika krmilnika > izbor krmilnika priključka > zavihek Informacije o krmilniku.

Pred uporabo preverite vse potrebne nastavitve. Delovna točka se ne nastavi samodejno.

Vrste povezave

- Vrsta priključitve oziroma priklopa opisuje, kako je priključek pritrjen na stroj, in nadzira, kako prikazovalnik ugotavlja, kakšno je premikanje priključka za strojem.

Zemljevid pokritosti, dokumentacija in aplikacija Upravljanje razdelkov zahtevajo nastavitve Tip povezave.

- **Odmik vrtenja**

Nekateri priključki imajo tečajni priklop, ki je pritrjen na zadnji 3-točkovni priklop stroja. Prikazovalnik s pomočjo odmika tega položaja vrtenja določa premikanje priključka za strojem. Možnost je na voljo, če kot vrsto povezave izberete zadnji 3-točkovni priklop.

Delovna širina

- Delovna širina je širina območja, na katerem se sadi, škropi ali pobira pridelek ob vsaki vožnji po polju. Uporablja se za ustvarjanje delovnih podatkov in izračun območja. Aplikacije za vodenje, kartiranje in skupne površine potrebujejo za delovanje delovno širino.

Mere

- **Prečni odmik**

Prečna razdalja od središčne točke stroja do središčne točke delovne širine dodatne opreme. Aplikacije za vodenje in kartiranje zahtevajo nastavitve prečnega odmika.

OPOMBA: Če uporabljate več priključkov, se uporablja samo prečni odmik prvega priključka.

Za preprečevanje napak pri zemljevidih, dokumentaciji in Nadzoru razdelkov morate združiti prečne odmike vseh priključkov in vnesti to vrednost za prvi priključek. Če je na primer prvi priključek 5,1 cm (2 in) desno, drugi priključek pa je 2,5 cm (1 in) levo, vnesite 1,3 cm (0,5 in) desno.

• Središče vrtenja

Notranja razdalja od priključne točke do središča vrtenja priključka, ko je ta v delovnem položaju. Običajno so to nosilni deli priključka, ki so v stiku s tlemi. Odmik središča vrtenja je pomemben za natančno modeliranje sledenja priključka po krivuljah. Avtomatizacija zavijanja AutoTrac, Zemljevid in pasivno vodenje priključka zahtevajo nastavitve središča vrtenja. Priporočamo, da preverite, ali je vrednost središča vrtenja pravilna. Za dodatne informacije glejte zaslonsko pomoč.

• Delovna točka

Razdalja v vrsti od priključne točke do točke, kjer poteka postopek, na primer, kjer se trosi seme ali izdelek, požanje poljščina ali orje zemlja. Aplikacija za kartiranje zahteva nastavitve delovne točke.

• Odmik razdelka (priključki ISOBUS)

Razdalja v vrsti od središča vrtenja do točke, kjer se izvaja postopek. To je lahko na primer mesto trosenja semena ali izdelka, žetve poljščine ali oranja zemlje. Aplikacija za kartiranje zahteva nastavitve odmika razdelka.

Snemanje dela

- Sprožilci za zapis podatkov določajo, kdaj se vklopi ON ali izklopi OFF beleženje karte in delovni zaslon. Nekateri sprožilci za snemanje niso na voljo za vse vrste strojev.

OPOMBA: V ročnem načinu mora upravljavec pritisniti "Snemaj" ali "Prekini" za izklop ali vklop snemanja karte delovnih podatkov.

Mehanska zakasnitev

- Mehanska zakasnitev je povprečni čas, ki ga izdelek potrebuje, da doseže tla po ukazu VKLOP ali IZKLOP. Morda jo boste morali nastaviti za vsako kombinacijo stroja, priključka in prikazovalnika. Aplikacija za kartiranje zahteva nastavitve mehanske zakasnitve. Nastavitve so kritične za delovanje upravljanja razdelkov.

OPOMBA: Nekateri krmilniki se lahko dinamično povežejo s prikazovalnikom na podlagi znanih vrednosti delovne točke in dimenzij priključka, da samodejno izračunajo vrednosti mehanske zakasnitve.

OPOMBA: Onemogočeno vnosno polje označuje, da krmilnik dinamično sodeluje s prikazovalnikom in posodablja parametre mehanske zakasnitve.

Uporabite center za pomoč za več informacij o upravitelju opreme in profilih priključka.

Možnost ponastavitve priključkov ISOBUS



Gumb za ponastavitev

PC697601—UN—11FEB26



PC702246—UN—13FEB26

Mesto gumba za ponastavitev

A—Gumb za ponastavitev
B—Ponast. profil

Ikona za ponastavitev »A« je prikazana poleg vsake nastavitve, ki je bila ročno spremenjena in shranjena. Če je bil profil spremenjen, vendar še ni bil shranjen, ikona za ponastavitev pri teh nastavitvah ni prikazana. Ko je ena ali več nastavitev v profilu priključka spremenjena in je profil shranjen, lahko uporabnik vsako spremenjeno nastavitve ponastavi posamezno ali vse nastavitve ponastavi na privzete vrednosti z uporabo možnosti »B«.

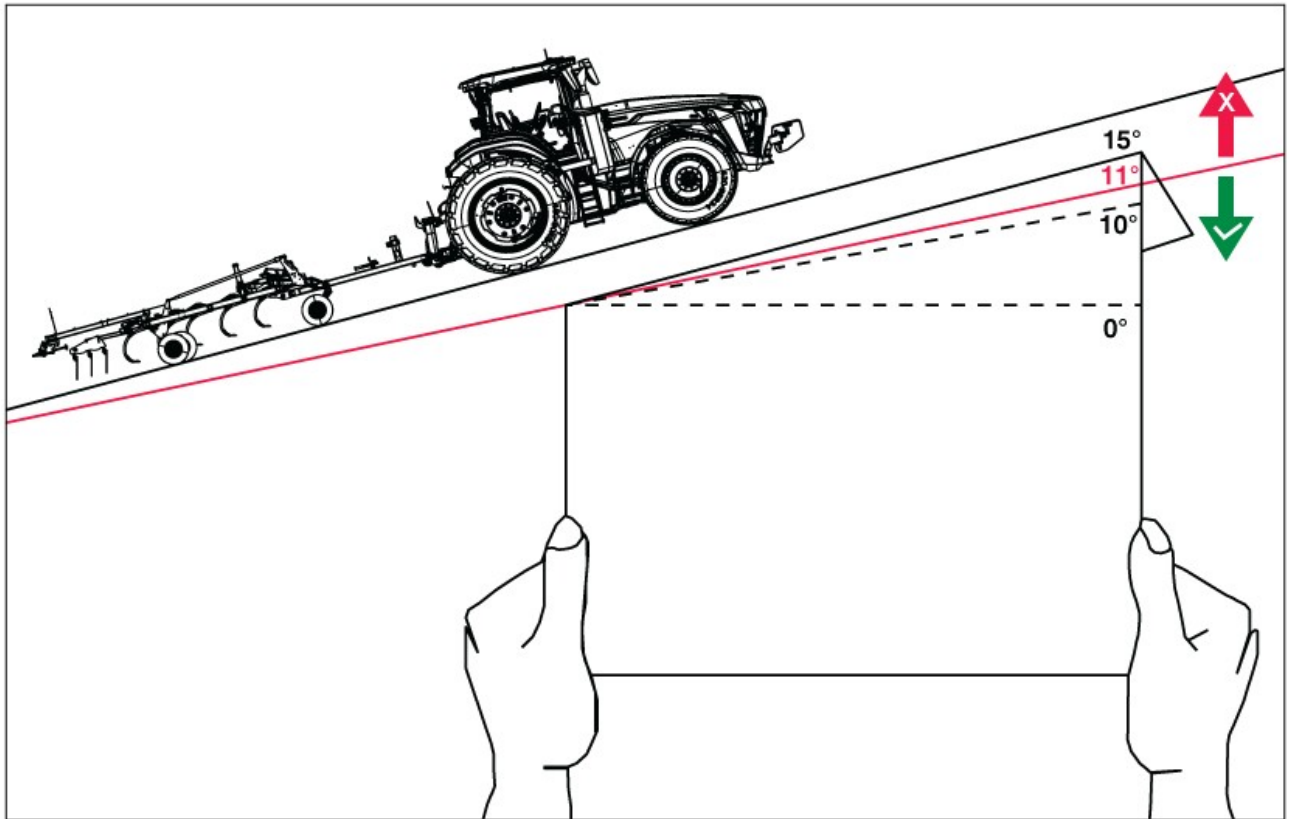
ct47125,1705184704147-82-13FEB26

Izbira polja

Polje, ki je izbrano za avtonomne operacije, je treba skrbno preučiti. Dejavniki za dober kandidat za polje za avtonomno delovanje vključujejo:

- Ploska topografija (do 11° naklona). V pogojih naklona lahko sistem omeji hitrost pod nastavljenjo voznikovo hitrost.

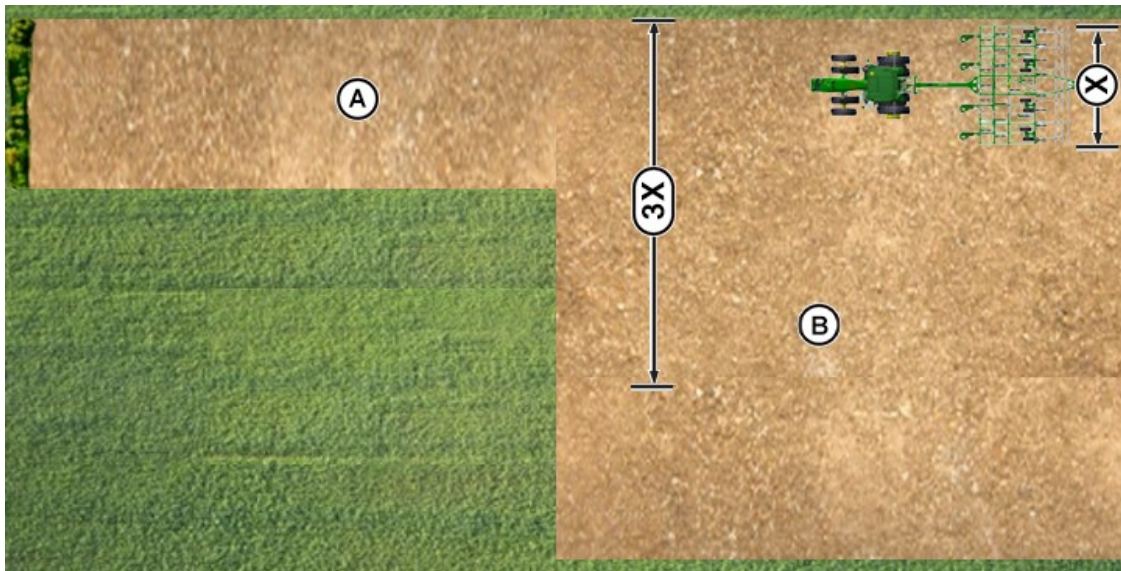
POMEMBNO: Ne uporabljajte opreme na polju, ki presega naklon 11 stopinj/20 odstotkov.



PC620804—UN—27AUG24

Stroj presega naklon

- Obdelovana območja polja, ki so vsaj 3-krat večja od širine priključka



APY80354R—UN—02MAR23

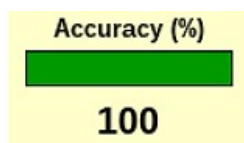
Obdelovalno območje polja

A—Neodobreno območje avtonomije (manj kot 3X)
B—Polje, odobreno za avtonomijo (več kot 3X)

X—Širina priključka

POMEMBNO: Če poskusite vključiti območje, ki je manjše od trikratne širine priključka, lahko stroj prečka zunanjo mejo, avtonomni sistem pa se bo ustavil v območju odbojnika.

- Pokritost signala StarFire pri ali nad 80 % globalnega kazalnika točnosti (GAI)



APY80304—UN—01FEB23

Kazalnik globalne natančnosti

- Pokritost omrežja za mobilno telefonijo nad 80 %

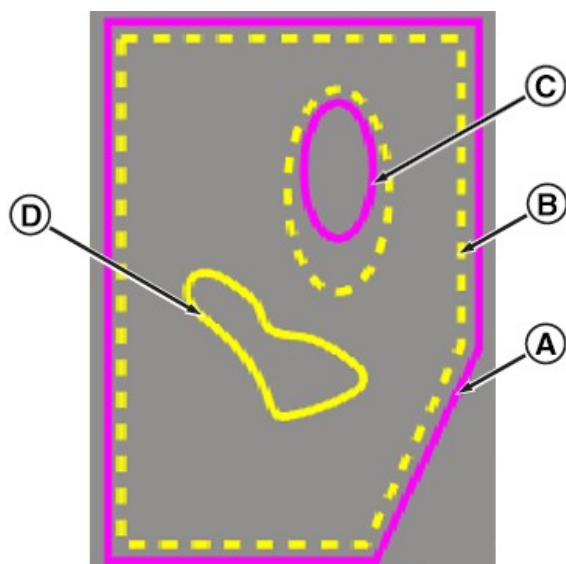


APY80305—UN—01FEB23

Pokritost omrežja za mobilno telefonijo

- Načrtovane notranje ovire (npr. vodne poti, dovodi in stalne strukture)

POMEMBNO: Za povezovanje več polj ne ustvarjajte ozkih prehodov z zunanjo mejo.



APY80306—UN—01FEB23

Preslikana notranja ovira

- A—Zunanja meja avtonomije
- B—Meja roba polja
- C—Neprehodna notranja meja
- D—Prehodna notranja meja

- Polja z enim kotom ravne sledi (primer: Celotno polje je 5° severno.)
- Polja, ki omogočajo meje roba polja za tri ali več prehodov roba polja

ZIDXK1X,1759921925938-82-28OCT25

Nastavitev polja

Na polju ne sme biti nobenih premičnih predmetov. Vsi predmeti, ki so bili namerno puščeni na polju, morajo imeti mejo, ki je določena okoli njih. Sistem zaznavanja ni nadomestilo za dobro kartiranje meja. Predmeti, ki niso označeni, se lahko obdelajo ali povzročijo nepotrebne zaustavitve.

OPOMBA: Če sistem zazna prekomerno zdrsanje koles, se bo traktor ustavil.

OPOMBA: Luže na polju lahko sprožijo opozorilo o zaznani oviri.

ZIDXK1X,1759921923323-82-28OCT25

Polja in meje



PC28766—UN—25AUG22

Aplikacija Polja in meje

Imena polj se uporabljajo za organizacijo informacij, kar omogoča lažje iskanje in uporabo podatkov, na primer pri sledilnih linijah. Uporaba imen polj je izbirna; za nedefinirana imena se pojavi "---".

Uporabite aplikacijo Polja in meje za:

- Izberite ime položaja polja za vse zgornje aplikacije.
- Ustvarite ime stranke, kmetije ali polja.
- Spreminjate ime stranke, kmetije ali polja.
- Povežite polje z drugo kmetijo ali klientom.
- Izbršite stranko, kmetijo ali polje.
- Ustvarite meje in nabore mej.

Izberite nastavitveno polje Stranka, Kmetija in Polje, da nastavite trenutno lokacijo in izberete ime polja, ki se bo uporabljalo tudi v vseh drugih aplikacijah.

OPOMBA: Snemanje podatkov pod pravilno stranko, kmetijo in poljem je obvezno, če postopke upravljate s središčem John Deere Operations Center.

Integracija z vodenjem

- Polje je lahko povezano s sledjo vodenja, ko sled ustvarjate ali urejate.
- Seznam sledi vodenja je mogoče filtrirati po imenu polja.

Modul strani izvajanja

Modul Lokacija je za aplikacijo Polja na voljo v aplikaciji

Upravitelj postavitev. Na voljo je na privzeti izvajalni strani vodenja, dodate pa ga lahko na katero koli izvajalno stran.

V modulu Položaj izberite polje, da:

- filtrirate seznam sledi vodenja;
- povežete nove sledi s poljem, ko jih ustvarite.
- Začnete znova ali nadaljujete s prejšnjimi delovnimi podatki.

Pomaknite se na Polja in meje

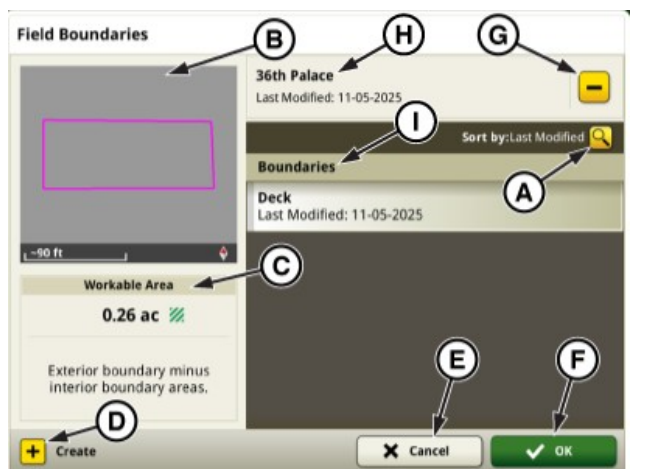
1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Polja in meje.



PC697603—UN—29JAN26

Ikona seznama

A—Ikona seznama



PC697604—UN—12FEB26

Meje polja

- A—Povečevalno steklo: Razvrstite ali filtrirajte razpoložljive meje po različnih merilih
 B—Zgornji razdelek: Trenutna aktivna ali izbrana meja
 C—Delovno območje: Izračunano območje, ki ga pokriva meja
 D—Gumb Plus: Uporabite za ustvarjanje nove meje
 E—Prekliči: Prekliči izbiro ali kakršnekoli spremembe
 F—Pošlji: Pošljite spremembe izbire meje polja
 G—Gumb minus: Uporabite za preklic izbire trenutne meje
 H—Izbira trenutne meje
 I—Druge razpoložljive meje

OPOMBA: Trenutno aktivna izbira meje v aplikaciji Operations Center ne posodobi samodejno izbrane meje za stranko, kmetijo ali polje. Izbiro meje je treba opraviti ročno.

Uredi stranke/kmetije/polja

Organizacija polj



PC28767—UN—25AUG22

- A—Stranka
 B—Kmetija
 C—Polje

S pomočjo naslednje hierarhije organizirajte podatke:

- Stranke (A) so najvišja raven organizacije.
- Kmetije (B) so srednja raven organizacije. Kmetija je lahko povezana s stranko.
- Polja (C) so osnovna raven organizacije. Polje lahko povežete s kmetijo in stranko.

Stroga hierarhija ni nujna, čeprav lahko uporabljate samo imena polj in pustite imena kmetij in strank prazna. Ni pa treba uporabljati niti imen za polja.

Te odločitve so odvisne od količine shranjenih podatkov. Več podatkov zahteva strukturo, da lahko najdete polja.

OPOMBA: Na prejšnjih prikazovalnikih John Deere so se zemljevidi in črte vodenja shranjevali na osnovi imen polj. Pri prikazovalniku 5G se podatki shranijo kot točke zemljepisne širine in dolžine. Ime polja je potrebno samo kot način filtriranja podatkov.

Izberite in filtrirajte imena

V hierarhiji strank, kmetij in polja izberite stranke in kmetije, da najdete polja.

1. Izberite zavihek Stranka.
2. S seznama izberite stranko. Na zavihku Stranka se prikaže ime stranke.
3. Samodejno se prikaže jeziček Kmetija. Prikažejo se samo kmetije, povezane s stranko.
4. S seznama izberite kmetijo. Na zavihku Kmetija se prikaže ime kmetije.
5. Samodejno se prikaže jeziček Polje. Prikažejo se samo polja, povezana s stranko in kmetijo. Izberite polje.

Odstranitev filtra

Odstranite filter z izbiro gumba "Izbris izbire".

Ustvari in uredi imena

OPOMBA: Strank, kmetij ali polj po beleženju podatkov ne preimenujte. Če jih preimenujete, spremenite ime tudi na drugih mestih, kot je operacijsko središče John Deere.

Imen strank, kmetij in polj ni mogoče podvajati. Imena, ki se povežejo z različnimi klienti in kmetijami, morajo biti edinstvena.

Zavihka Stranka in Kmetija

Če izberete zavihek Stranka ali Kmetija, izberite gumb Uredi na dnu strani, da prikazete seznam za urejanje strank ali kmetij.

Na vsakem seznamu izberite enega klienta ali kmetijo z imenom, ki ga želite spremeniti, ali izberite Nov gumb na dnu strani ter ustvarite novo ime.

Zavihek Polje

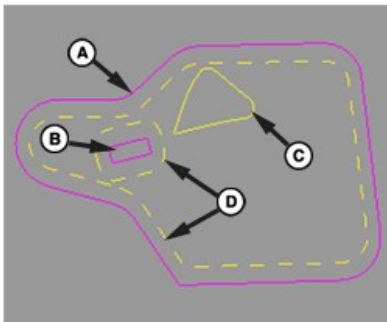
Ko izberete zavihek Polje, označite ime polja in pritisnite gumb za urejanje polja ter ga uredite. Izberite Nov gumb na dnu strani in ustvarite novo ime.

Izbriši imena

Če želite ime izbrisati, uredite stranko, kmetijo ali polje in izberite gumb za izbris na strani za urejanje.

- Izbris stranke izbriše tudi vse kmetije in polja, ki so povezani s stranko.
- Izbris kmetije izbriše tudi vsa polja, ki so povezana s kmetijo.

Meje polja



PC28768—UN—25AUG22

- A—Zunanja meja (roza)
- B—Notranja neprehodna meja (roza)
- C—Notranja prehodna meja (rumena)
- D—Meja roba polja (rumena)

Zunanja meja polja (A) označuje njegov zunanji rob.

OPOMBA: Ustvarjanje in uporaba notranjih mej zahteva zunanjo mejo.

Notranje meje označujejo pomembne dele polja. Te meje so lahko neprehodne (rožnate) (B) ali prehodne (rumene) (C). Neprehodna meja je na primer vodnjak, prehodna pa na primer potok.

Meje robov polja (rumena prekinjena črta) (D)

označujejo predele na polju, kjer so končne oziroma obračalne vrste. Te se ustvarijo znotraj zunanje meje in okrog neprelozljivih notranjih meja.

Če to funkcijo uporabljate skupaj z aplikacijo Upravljanje razdelkov, te meje preprečujejo nanos izdelka znotraj označenih predelov na polju in zunaj polja.

Izračun površine

Ocenjena površina omejenega območja se izračuna na podlagi ploske dvorazsežne ravnine. Program od površine z zunanjo mejo odšteje notranja omejena območja. Razlike v nadmorski višini se ne upoštevajo pri izračunu površine.

Skupni podatki o delu vključujejo razlike v nadmorski višini in skupno obdelovalno površino. Zaradi razlik v izračunih se meje in skupni podatki o delu lahko razlikujejo.

Za ustvarjanje meje z zemljevidom pokritosti je potrebno naslednje:

- Ime polja
- Zemljevid pokritosti brez vrzeli pokritosti okoli zunanosti polja

Za ustvarjanje meje za vožnjo je potrebno naslednje:

- Ime polja
- Sprejemnik StarFire s signalom SF1 ali boljšim

Ustvarjanje meje za avtonomijo zahteva naslednje:

- Ime polja
- Prevožena meja
- Sprejemnik StarFire 7000/7500 s signalom SF-RTK/RTK

Meje za avtonomno vožnjo

Meja za avtonomno vožnjo je visoko kakovostna meja, ki vsebuje lastnosti ponovljivosti in je zabeležena tako, da izpolnjuje varnostne zahteve, določene za avtonomno delovanje.

Meje za avtonomno vožnjo morajo biti zabeležene med vožnjo z uporabo sprejemnika StarFire 7000/7500 in prikazovalnika 4. generacije/G5, da zagotovijo natančnost in ponovljivost za popolno avtomatizacijo polja in avtonomno delovanje. Informacije se zajamejo in shranijo skupaj s podatki ob času snemanja meje med vožnjo.

Meje za avtonomno vožnjo so prikazane z modro barvo in imajo ob imenu ali vrsti meje prikazano modro ikono avtonomne vožnje.

Meje, ki ne izpolnjujejo zahtev za avtonomno vožnjo, so prikazane z oranžno barvo in imajo ob imenu ali vrsti meje prikazano črno ikono avtonomne vožnje.

Črtkana črta prikazuje predvideno kakovost tega dela

meje, če bi upravljaivec izvedel naslednje razpoložljivo dejanje, na primer izbiro možnosti Shrani.

Na primer, med snemanjem črtkana črta povezuje trenutno točko z začetno točko snemanja. Črtkana črta spremeni barvo, modro ali oranžno, glede na to, ali bi bil ta segment označen kot avtonomen (modro) ali neavtonomen (oranžno), če bi bila meja v tistem trenutku shranjena.

OPOMBA: Trenutna točka mora biti znotraj 100 m (329 ft) začetne točke snemanja in vsi pogoji morajo biti izpolnjeni, da segment postane avtonomen (modra).

Ob začasni zaustavitvi snemanja črtkana črta povezuje trenutno točko s točko, kjer je bilo snemanje zaustavljeno. Črtkana črta spremeni barvo, modro ali oranžno, glede na to, ali bi bil ta segment označen kot avtonomen (modro) ali neavtonomen (oranžno), če bi se snemanje v tistem trenutku nadaljevalo.

Pregled mej za avtonomno vožnjo

OPOMBA: Meje, ki se uporabljajo za avtonomni sistem, morajo izpolnjevati zahteve za avtonomno vožnjo. Glejte Zahteve za kartiranje mej za avtonomijo polja v tem poglavju.

Natančne meje za avtonomno vožnjo omogočajo avtonomnemu sistemu varno in natančno delovanje. Meja polja se uporablja kot referenčna točka za te izdelke. Natančnost je ključnega pomena za uspeh in natančno upravljanje stroja.

Avtonomni sistem uporablja zabeleženo mejo avtonomne vožnje za zunanjo stran ter neprehodne meje za varno navigacijo po polju in ohranjanje znotraj določenega delovnega območja. Meje, ki ne izpolnjujejo zahtev za avtonomno vožnjo, so prikazane z oranžno barvo ali rdečo barvo.

Kakovost prikaza	Ni avtonomije			Avtonomno delovanje
Kakovost središča Operations Center	Neznano	Osnovno	Napredno	Avtonomno delovanje
Način	-	- Uvoženo - Narisano z roko - Iz prejšnje operacije - Prevoženo	Prevoženo	Prevoženo
Način popravka	-	- Digitalizirano - SF1 - SF2	- SF3 - RTK - RTKX - mRTK - SF-RTK	- RTK - RTKX - SF-RTK

Dodatne zahteve	Brez	Brez	Brez	Izpolnjeni morajo biti vsi elementi na seznamu podrobnosti
Urejanje	Ni omejitev urejanja	Ni omejitev urejanja	Ni omejitev urejanja	Urejanja, ki skrajšajo mejo, so dovoljena. Urejanja, ki razširijo mejo, niso dovoljena.
Priporočeni primeri uporabe	Uporaba po lastni presoji	- Zemljevidi - Poročanje - Zaznavanje polja - Vreme - Logistika - Napovedovalna hitrost vožnje - Avtomatizacija	Vsi osnovni primeri uporabe plus: - Upravljanje razdelkov - AutoTrac (sled meje) - Avtomatizacija zavijanja AutoTrac - Vodenje priključka AutoTrac - AutoPath (vrste) - AutoPath (meje) - Funkcija Machine Sync	Vsi primeri napredne uporabe plus: Avtonomno delovanje. Kakovost meje avtonomije je pogoj za uporabo z avtonomnimi rešitvami.
Barva mej med snemanjem	Rdeča	Rdeča	Oranžna	Modra

Če natančnost snemanja meje pade pod 80 %, zabeležena meja ne bo več združljiva z avtonomijo.

Naslednji dejavniki lahko povzročijo, da natančnost snemanja meje pade pod 80 %:

1. Senčenje
2. Kalibracija TCM na sprejemniku ni bila izvedena
3. Nezdosten čas za pridobitev signala sprejemnika
4. Smer namestitve sprejemnika se je spremenila
5. Nameščen je bil nov sprejemnik
6. Sprejemnik je bil ponovno povezan
7. Dimenzije zamika sprejemnika so se spremenile

⚠ OPOZORILO: Preprečite škodo ali poškodbe. Zunanje meje za avtonomno vožnjo in notranje neprehodne meje postavite vsaj 1,5 m (5 ft) od naslednjega:

- stanovanjske hiše, zasebna lastnina, stavbe in javne ceste;
- območja nagnjenega terena, kjer naklon presega 11 stopinj (20-odstotni naklon);
- luknje, jarki, grape, strmi bregovi, vodne površine in druge strmine;
- Vetrne turbine, električni drogovi in oprema za krožno namakanje
- nizko viseči predmeti, kot so električni kabli, veje in podporne žice.
- Dovodi ali skladiščenje propana in zemeljskega plina.

POMEMBNO: Za povezovanje več polj ne ustvarjajte ozkih prehodov z zunanjo mejo.

OPOMBA: Niso navedeni vsi pogoji, ki lahko povzročijo nevarnost. Bodite pozorni na vse razmere, kjer bi lahko bila ogrožena stabilnost stroja, na nevarnosti, ki niso jasno vidne, ali na povečano prisotnost ljudi.

POMEMBNO: Topografija polja se lahko spreminja iz leta v leto in iz sezone v sezono. Če se to zgodi, je treba polje ponovno kartirati. Primeri: erozija, jarki, blatni plazovi, vrtače.

Odmiki pri snemanju mej za avtonomno vožnjo:

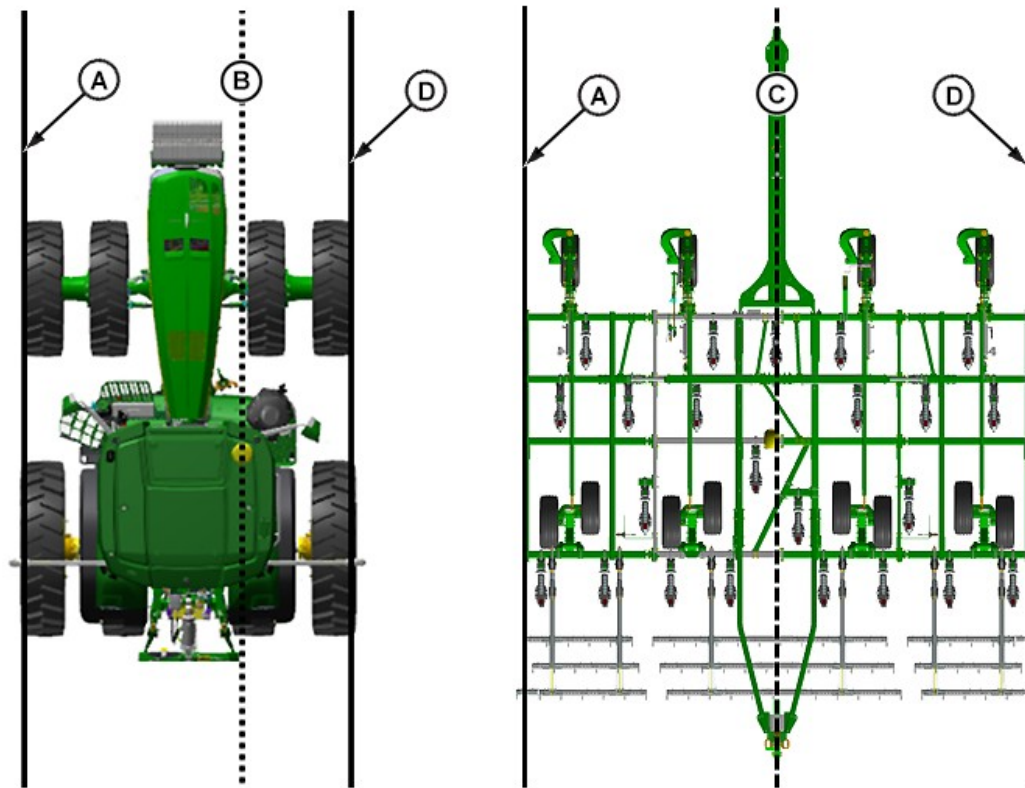


OPOZORILO: Preprečite škodo ali poškodbe. Nepravilni odmiki mej in nepravilne dimenzije opreme lahko povzročijo, da pot stroj teče po nevarnih območjih. Pred kartiranjem preverite odmike mej in dimenzije opreme.

Odmik pri snemanju meje za avtonomno vožnjo je lahko ustvarjen bodisi iz sistema GPS stroja bodisi iz delovne točke priključka, odvisno od opreme, ki se uporablja za kartiranje. Če se meja snema z uporabo stroja brez priključka, uporabite sistem GPS stroja. Če uporabljate priključek s sprejemnikom za snemanje, uporabite delovno točko priključka.

- GPS sistema stroja
 - Univerzalni sprejemnik StarFire – odmik pri snemanju meje se meri kot razdalja od roba stroja do središča sprejemnika.
 - Integrirani sprejemnik StarFire – snemanje meje se meri kot razdalja od roba stroja do središča stroja. Za vse integrirane sprejemnike uporabite središče stroja kot referenčno točko, ne glede na lokacijo sprejemnika.
- Delovna točka priključka – odmik pri snemanju meje se meri kot razdalja od roba priključka do središča priključka.

OPOMBA: Za vsak univerzalni sprejemnik, ki se uporablja, bodisi na stroju bodisi na priključku, zagotovite pravilno nastavitev lateralnih odmikov GPS v profilu stroja ali priključka, da zagotovite natančno postavitev meje.



APY80353—UN—23FEB23

Merjenje odmika pri snemanju meje za avtonomno vožnjo

A—Levi rob okvirja
B—Središče stroja – univerzalni sprejemnik

OPOMBA: Če univerzalni sprejemnik ni nameščen na središčni liniji stroja, določite lateralni odmik v profilu stroja, da upoštevate pravilno mesto namestitve. Nato uporabite središče sprejemnika na levo ali desno za odmik pri snemanju meje.

OPOMBA: Če sprejemnik priključka ni nameščen na središčni liniji priključka, zagotovite lateralni odmik v profilu priključka, da upoštevate pravilno mesto namestitve. Nato uporabite središčno linijo priključka za merjenje na levo ali desno pri odmiku za snemanje meje. Vrednosti odmika na levo in desno od središčne linije priključka bodo enake, lokacija sprejemnika priključka pa ne vpliva na vrednost odmika pri snemanju meje.

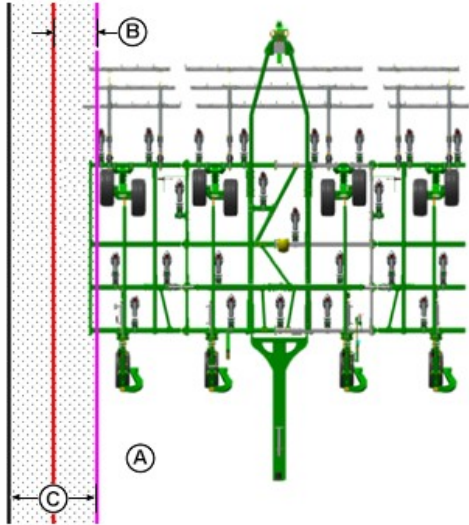
C—Središče priključka
D—Desni rob okvirja

vendar delovna toleranca nikoli ne bo presegla območja zaščite. Če se oprema ustavi znotraj območja zaščite, jo po potrebi premaknite.

POMEMBNO: Preprečite okvaro avtonomnega delovanja. Podrobno kartiranje meja polja za avtonomijo je ključni del zagotavljanja uspešnega delovanja avtonomije. Za več informacij glejte Zahteve za kartiranje mej za avtonomijo polja v tem poglavju.

Prekoračitev opreme:

Med delovanjem lahko oprema za avtonomno vožnjo fizično prekorači (priključek, utripalke, priklop priključka, uteži stroja itd.) območje zaščite, medtem ko izvaja dela na polju. Količina prekoračitve, dovoljena v območju zaščite, se uveljavlja z delovno toleranco. Razdalja med delovno toleranco in največjim območjem zaščite se lahko razlikuje glede na vrsto opreme in kakovost GPS,



APY80321—UN—21FEB23

Najmanjša razdalja od nevarnosti

- A—Meja za avtonomno vožnjo ali neprehodna meja
 B—Delovna toleranca
 C—Območje varovalnega pasu, 1,5 m (5 ft)

Zahteve za kartiranje mej za avtonomno polje

- **Prevoženo s prikazovalnikom:** Najbolj natančen način za digitalno postavitve mej polja je fizična vožnja, medtem pa sistem GPS beleži lokacijo stroja. Meje je treba prevoziti in jih ustvariti na prikazovalniku. Katerekoli meje, ki so ustvarjene ali spremenjene zunaj prikazovalnika, ne bodo delovale za avtonomno vožnjo.
- **Natančnost sistema GPS:** Med snemanjem

zunanjih mej, če natančnost GPS pade pod 80 %, meja ne bo izpolnjevala zahtev za avtonomno vožnjo. Počakajte, da se signal izboljša, in ponovno preslikajte območje.

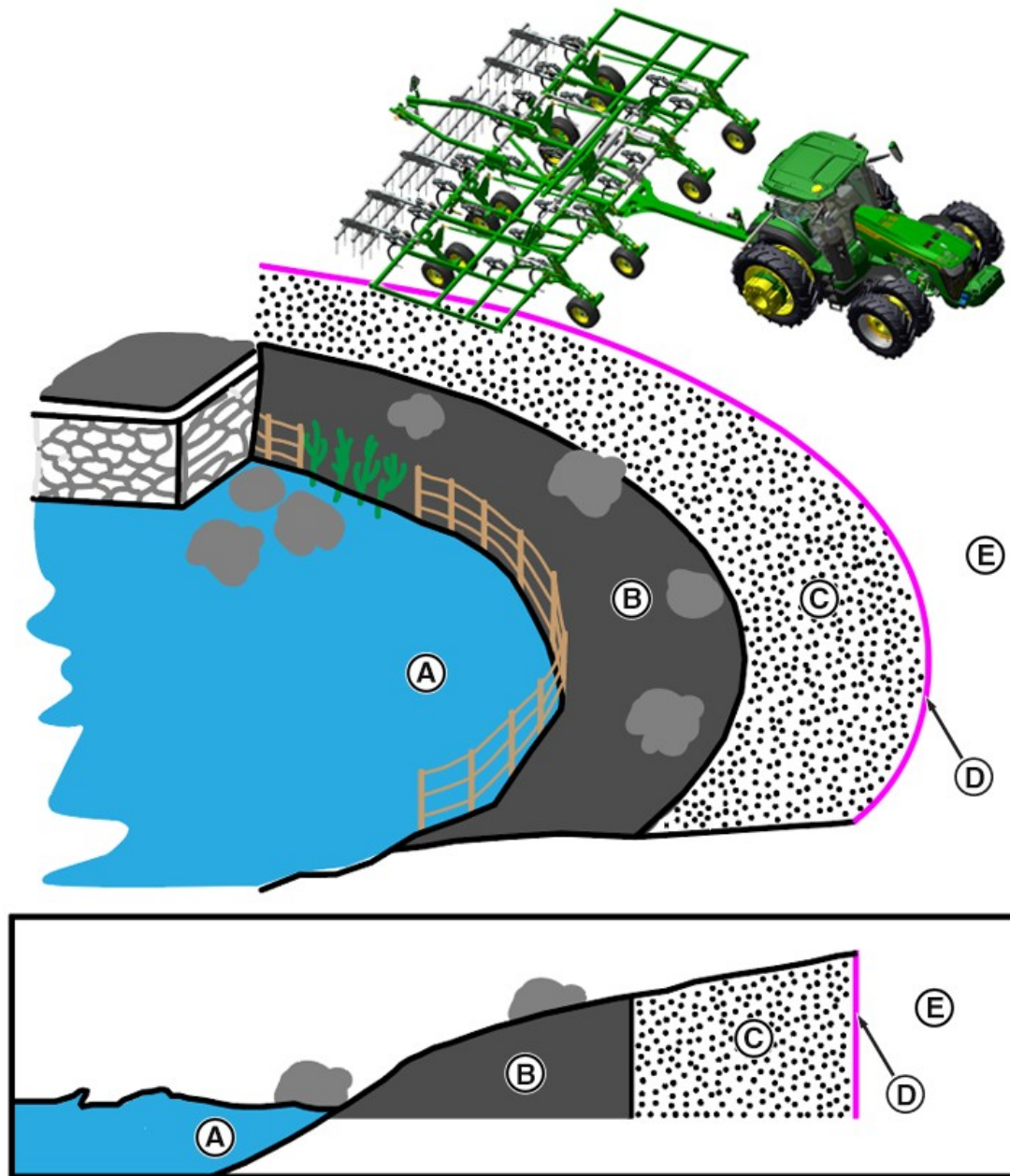
- **Mere:** Pri snemanju prevožene meje morajo biti vse mere opreme in sprejemnika natančne. Lateralni odmik GPS je ključen za zagotovitev pravilne uporabe odmikov pri snemanju mej.

⚠ OPOZORILO: Preprečite škodo ali poškodbe. Nepravilni odmiki mej in nepravilne dimenzije opreme lahko povzročijo, da pot stroj teče po nevarnih območjih. Pred kartiranjem preverite odmike mej in dimenzije opreme.

- **Premor in nadaljevanje:** Po potrebi uporabite gumba za premor in nadaljevanje, da ustavite in začnete snemanje meje, ko naletite na vogale. S tem se izognete nenatančnim oblikam mej. Stroj mora biti znotraj 100 m (328 ft) od lokacije postanka, da ohrani kakovost avtonomne vožnje za ta segment. Če je izbrana možnost nadaljevanja več kot 100 m (328 ft) od lokacije postanka, bo segment razvrščen kot neprimeren za avtonomno vožnjo.

OPOMBA: Za različico programske opreme 25.2 (10.31. xxx-XXX) in starejše je premor in razdalja za pripenjanje 5 m (17 ft).

OPOMBA: Normalno delovanje lahko vključuje določeno prekoračitev opreme v območje zaščite. To je sprejemljivo. Prekomerna prekoračitev (pred preseganjem območja zaščite) lahko povzroči, da se avtonomni sistem ustavi.



Nevarnosti in pobočja

APY80302—UN—02FEB23

A—Utripajoče luči
B—Utripajoče luči
C—Območje zaščite, 1,5 m (5 ft)

D—Operativna meja avtonomnega delovanja
E—Znotraj polja

ch177nn,1738323754322-82-12FEB26

Zemljevid



Zemljevid

PC28771—UN—25AUG22

Aplikacija za zemljevid se uporablja za prikaz prostorskih razsežnosti, kot so naslednje:

- Vodenje
- Podatki o pokritosti in delu
- Recepti z zemljevidom

Pogled zemljevida je mogoče dodati stranem za izvajanje z uporabo več modulov različne velikosti v Upravitelju postavitev.

Pojdite v zemljevide

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Zemljevidi.

Zemljevidi podatkov o delu

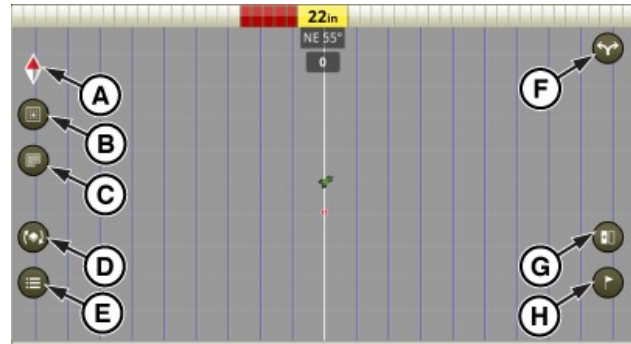
OPOMBA: Zemljevidi podatkov o delu se počistijo, ko se novo delo začne. Za informacije o začetku novega dela glejte Priprava za delo v tem razdelku ali Zaslonsko pomoč za pripravo za delo.

Podatki o delu vključujejo informacije o hitrosti, vrsti izdelka in pokritosti (stanje dela). Podatki se zapišejo glede na položaj GPS in čas.

V datotekah s podatki za delo so naslednje informacije:

- Čas
- zemljepisno dolžino in širino,
- Višina
- ime polja (če ga je nastavil uporabnik),
- Pokritost
- Dokumentacija

Za posamezno ime polja pri snemanju podatkov o delu ni omejitve velikosti. Edina omejitev je zmogljivost pomnilnika prikazovalnika. Razpoložljiv pomnilnik prikazovalnika je na voljo v Središču za stanje na glavni strani.



Zemljevid

PC649529—UN—11OCT24

Kompas (A): Prikazuje osnovne smeri na zemljevidu. Izberite kompas (A), da preklopite med načinom, kjer je smer stroja usmerjena navzgor in načinom, kjer je sever usmerjen navzgor.

- **Smer stroja navzgor:** Privzeto je kompas v tem načinu, kjer je smer stroja na vrhu zaslona, in se pogled vrti skupaj s smerjo stroja (podobno perspektivnemu pogledu).
- **Sever navzgor:** V tem načinu je sever vedno na vrhu zaslona, pogled se ne vrti skupaj s smerjo stroja (podobno fiksnemu pogledu na polje).

Pogled na zemljevid (B): Izberite, da preklopite med pogledi zemljevida.

- **Pogled na polje:** Pogled od zgoraj na stroj in polje. Pogled se prilagaja, ko se stroj premika po polju.
- **Perspektivni pogled:** Prikazuje polje tako, kot ga vidi uporabnik. Pogled se prilagaja, ko se stroj premika po polju.
- **Fiksni pogled na polje:** Pogled od zgoraj na stroj in polje. Pogled se ne prilagaja, ko se stroj premika po polju, vendar je pogled mogoče premikati.

Pogled na polje (C): Izberite, da pomanjšate in prikažete robove meje. Če ni meje, se zemljevid pomanjša, da prikaže obseg pokritosti.

Preklop plasti zemljevida (D): Izberite, da preklopite med različnimi tipi zemljevidov. Informacije, prikazane v legendi, se spreminjajo glede na izbrani tip zemljevida.

Legenda (E): Izberite, da prikažete legendo zemljevida.

Napovedovalnik konca prehoda (F): Opozori upravitelja s predvidevanjem konca prehoda in prikaže razdaljo do konca prehoda v pogledu na zemljevid.

Razdelitev (G): Omogoča/onemogoča vizualizacijo več modulov zemljevida hkrati.

Zastavice (H): Izberite, da dodate vrsto zastavice na zemljevid ali pa, v primeru območnih in linijskih zastavic, za začetek snemanja. Vrste zastavic je mogoče ustvariti v aplikaciji Zastavice.

Zemljevid pokritosti

Podatki o pokritosti prikažejo mesto, kjer je treba

opraviti delo. Področje, na katerem je potekalo delo, je prikazano s svetlo modro, območje, na katerem je potekalo delo več kot enkrat, pa temno modro. Zemljevid pokritosti se ujema s skupno obdelano površino v Nadzorniku dela.

Podatki o delu so prikazani na zemljevidu za polmer 3,21 km (2 mi) v vseh smereh od trenutne GPS-lokacije.

Zemljevid pokritosti je na voljo za vse prikazovalnike G5. Za snemanje podatkov o pokritosti je potreben sprejemnik StarFire.

Zemljevid recepta

Zemljevidi receptov vsebujejo informacije o ciljni količini za upravljanje območij znotraj polja. Prikazovalnik jih uporablja za samodejno spreminjanje ciljne količine pri delu v vsakem območju upravljanja.

Recepte lahko s funkcijo Upravitelj datotek uvozite v prikazovalnik kot datoteke Shape in jih prikažete na zemljevidu tako, da jih izberete v nastavitvi Priprava za delo. Zemljevidi podatkov za delo se prikažejo na zemljevidih za recepte.

Ničelna količina recepta se na zemljevidu prikaže črno. Ničelne količine v receptu izklopijo razdelke v Upravljanju razdelkov.

Dodatne vrste zemljevidov

Zemljevid količine

Zemljevid količine kaže količino, prejeto iz krmilnika stroja ali krmilne enote priključka. Če ste površino pokrili večkrat, se prikaže količina za zadnji prehod.

Zemljevid pridelka

Zemljevid pridelka prikazuje povprečno vrednost pridelka, prejeto iz senzorja masnega pretoka.

Zemljevid vlage

Zemljevid vlage prikazuje povprečno vlažnost požetega pridelka, pridobljeno iz senzorja vlažnosti.

Zemljevid smeti

Zemljevid smeti prikaže meritev neemetijskega materiala iz sistema zaznavanja.

Zemljevid sorte

Zemljevid sorte prikazuje sorto posejane poljščine na polju. Za ločevanje sort je uporabljenih do deset različnih barv. Če je zabeleženih več kot deset sort, se barve ponovijo.

Prikazovalnik G5 dokumentira in prikazuje sorto, ki jo žanjete, na sredini delovne širine glave. Če je sredina hedra postavljena na mesto, za katerega na zemljevidu iskalnika sort ni definirana sorta, se na prikazovalniku kot sorta dokumentira in prikaže "----".

Zemljevid izdelkov

OPOMBA: Zemljevid izdelkov se prikaže samo med izvajanjem enega postopka nanašanja tekočine.

Zemljevid izdelkov prikazuje izdelke ali mešanice v rezervoarju, ki se uporabljajo za polje. Za ločevanje med izdelki in mešanicami v rezervoarju je uporabljenih do deset različnih barv. Če je zabeleženih več kot deset izdelkov in mešanic v rezervoarju, se barve ponovijo.

Zemljevid singulacije

Zemljevid singulacije prikazuje odstotno meritev učinkovitosti sistema za odmerjanje semena pri sajenju ene semenke naenkrat v zemljo. Plast zemljevida singulacije bo prikazala učinkovitost singulacije po posameznih vrstah.

Funkcije zemljevida

Kretnje: Aplikacija za kartiranje uporabnikom omogoča navigacijo po zemljevidih na prikazovalnikih G5 s pomočjo kretenj. Na voljo so naslednje kretnje:

1. Povečava ali pomanjšava:

- Stisnite skupaj ali razširite z dvema prstoma, da povečate ali zmanjšate.
- Dvakrat tapnite z enim prstom, držite in povlecite navzgor ali navzdol za povečavo z enim prstom.
- Dvakrat tapnite z enim prstom, da povečate postopoma.
- Enkrat tapnite z dvema prstoma, da zmanjšate postopoma.

2. Premikanje:

Premikajte se po zemljevidu z enim prstom.

OPOMBA: Pri obračanju v pogledu perspektive se lahko ikona stroja premakne iz pokončnega v ploski položaj.

3. Preklop med izvajalnimi stranmi:

Začnite z prstom izven roba zaslona in ga premikajte čez rob zaslona, da preklopite na naslednjo izvajalno stran, bodisi levo bodisi desno.



PC646024—UN—11SEP24

Smer prehoda

Vizualizacija prehoda: Puščice, nameščene nad prehodi, označujejo smer prehoda.



PC646027—UN—13SEP24

Ikone razdeljenega zemljevida

A—Ikone za razdelitev

B—Ikone za združitev

Razdeljen zemljevid: Kartiranje omogoča razdelitev velikega zaslona zemljevida. Ta funkcija omogoča hkratno vizualizacijo več plasti zemljevida. Če je modul zemljevida mogoče razdeliti, se prikaže ikona za razdelitev (A). Izbira ikone za združitev (B) ponovno združi zaslone. Razdeljeni zasloni zemljevida so med seboj zaklenjeni. Vsaka kretnja, kot je premikanje ali povečava, bo vplivala na obe strani razdeljenega zemljevida.

Pogled iz satelita: Satelitsko ozadje lahko omogočite/ onemogočite s pomočjo gumba za preklap ozadja na izvajalni strani za kartiranje.

OPOMBA: Za omogočitev plasti satelitskega ozadja je potrebna licenca G5 Advanced.

ZIDXK1X, 1749534195748-82-24SEP25

Zastavice



Zastavice

PC28773—UN—25AUG22

Zastavice se uporabljajo za označevanje pomembnih točk na polju. Te točke lahko uporabite za usmerjanje ali dokumentacijo.

Zastavice obvestijo upravljavce v kabini, če njihova trenutna pot stroja seka označeno območje, točko ali črto, kar jim omogoča takojšnje prilagajanje, če je to potrebno.

OPOMBA: Opozorilo zastavice, ki je nameščena na avtonomnem polju, ne bo vplivalo na delovanje stroja, ki deluje v načinu avtonomije. Če želite, da se avtonomni stroj izogne določenemu območju ali predmetu, uporabite meje.

Pomik na Zastavice

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite Zastavice.

Vrste oblik zastavic



PC684076—UN—25SEP25

A—Vhodna zastavica

B—Zastavica točke

C—Zastavica površine

D—Zastavica črte

- Zastavica vhoda (A)—Za označevanje vstopne točke stroja na polju.
- Zastavica točke (B)—Za označevanje določene točke na polju, na primer skale ali mesta, kjer je v nanašalniku zmanjkalo izdelka.
- Zastavica površine (C)—Za označevanje pomembnih površin, na primer s plevelom zaraslih površin ali nizkih točk polja.
- Zastavica črte (D)—Za označevanje črt na polju, kot so črte površin ali ograje.

OPOMBA: Če je bila delovna točka določena, je zastavica posneta na delovni točki. Če ni določena nobena delovna točka, je zastavica posneta neposredno pod sprejemnikom GPS.

ch177nn, 1738294533577-82-24SEP25

Vhodne zastavice



Vhodna zastavica

PC620771—UN—08AUG24

Zastavice vhoda določi ali ustvari upravljavec, da določi mesto vhoda stroja v polje. Idealna metoda za postavitve zastavic je blizu mejne črte, kjer je vhod na polje. Ni omejitve za postavljanje zastavic na polje. Lahko jih postavite znotraj meje, zunaj meje ali tudi na trenutni lokaciji stroja.

Priporočamo, da omejite število zastavic na polju, da zagotovite optimalno delovanje stroja. Vstopne zastavice lahko nastavite prek prikazovalnika, središča

Operations Center in mobilne aplikacije središča
Operations Center.

ZIDXK1X,1759921986197-82-28OCT25

Priprava za delo



Priprava za delo

PC28769—UN—25AUG22

Pripravo za delo uporabljajte pri menjavi priključkov, polj ali nanašanju drugega izdelka. Nastavitve, ki so na voljo v aplikaciji Priprava za delo, se spreminjajo glede na postopek.

Z aplikacijo Upravitelj postavitev dodajte programsko tipko bližnjice Priprava za delo v vrstico z bližnjicami.

Iskanje menija Priprava za delo

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Priprava za delo.

Povzetek dela

Z možnostjo Povzetek dela izberite operativne podrobnosti, na primer izdelek, vrsto poljščine in ciljno razmerje/recept.

Seznam dela

Izberite seznam dela, da prikazete in izberete načrtovano, deljeno ali zgodovinsko delo.

- Načrtovano – izberite uvoženi načrt dela in samodejno nastavite prikazovalnik, da začnete izvajati delo.
- V skupni rabi – izberite in se pridružite delovni skupini za skupno rabo pokritosti, položaja stroja in črt vodenja.
- Zgodovina – izberite in nadaljujte prejšnje delovne dogodke.

Novo delo



Gumb Novo delo

PC28710—UN—25AUG22

Izberite gumb Novo delo, da z zemljevida za izbrano polje odstranite podatke o delu. Če niste izbrali imena polja, bodo vsi podatki za delo brez imena polja shranjeni v seznam dela in nato izbrisani z zemljevida.

Drugi pogoji, pri katerih se začne novo delo:

- Upravljaec spremeni stranko, kmetijo ali polje in ne nadaljuje z delom.
- Upravljaec spremeni poljščino med sajenjem ali žetvijo. Če je prisoten več kot en upravljaec, se novo delo začne za delovni postopek, ki je bil spremenjen.
- Upravljaec spremeni izdelek ali suho mešanico med izvajanjem postopka za nanos suhe ali plinaste snovi. Če je prisoten več kot en upravljaec, se novo delo začne za delovni postopek, ki je bil spremenjen.
- Upravljaec spremeni izdelek ali mešanico v rezervoarju med aktivnim izvajanjem več kot enega postopka nanašanja tekoče snovi. Novo delo se začne za delovni postopek, ki je bil spremenjen.

OPOMBA: Spreminjanje izdelka ali mešanice v rezervoarju med izvajanjem enega postopka nanašanja tekoče snovi samodejno ne ustvari novega dela. Če želite ustvariti novo delo, morate pritisniti gumb Novo delo.

- Zaznan je nov priključek ali platforma, ki ustvari nabor delovnih postopkov, ki se ne ujemajo s predhodnim naborom delovnih postopkov.
- Odklopljen je predhodno zaznan priključek ali platforma in ustvarjen je virtualni priključek ali platforma.
- Upravljaec se pridruži delovni skupini za dajanje v skupno rabo, pojavi pa se kateri koli od drugih navedenih pogojev.

Ciljna stopnja/recept



Recept

PC28806—UN—29AUG22

Prikazovalnik podpira samo zapis datoteke ArcGIS Shape.

Uvoziti je mogoče neomejeno število receptov.

Vsak recept ima neomejeno število območij hitrosti.

Za velikost območja hitrosti ni merljive najmanjše velikosti.

Izbira hitrosti za več območij

Izberite polje za vnos Izbira hitrosti za več območij, da izberete način, ki ga prikazovalnik uporablja za določanje ciljne hitrosti po razdeljenem razdelku ali razdelkih:

- Najvišja – uporablja najvišjo hitrost receptov med vsemi hitrostmi, ki spadajo v dano metrsko območje pokritosti.
- Najnižja – uporablja najnižjo hitrost receptov, ki ni

enaka nič, med vsemi hitrostmi, ki spadajo v dano metrsko območje pokritosti.

- Povprečna – uporablja ponderirano, povprečno hitrost receptov, ki ni enaka nič in ki izhaja iz vseh hitrosti, ki spadajo v dano metrsko območje pokritosti.
- Najpogostejša – uporablja hitrost receptov, ki ni enaka nič in ki obsega največji delež danega metrskega območja pokritosti.

Hitrost za več območij je privzeto nastavljena na najvišjo vrednost. Hitrost za več območij je mogoče konfigurirati za vsak posamezni delovni postopek. Izbira za dani delovni postopek ostane v veljavi za nedoločen čas, razen če ni opravljena ponastavitev na tovarniške vrednosti. Po tovarniški ponastavitvi prikazovalnik vse delovne postopke nastavi na najvišjo vrednost.

Opravlila ISOBUS

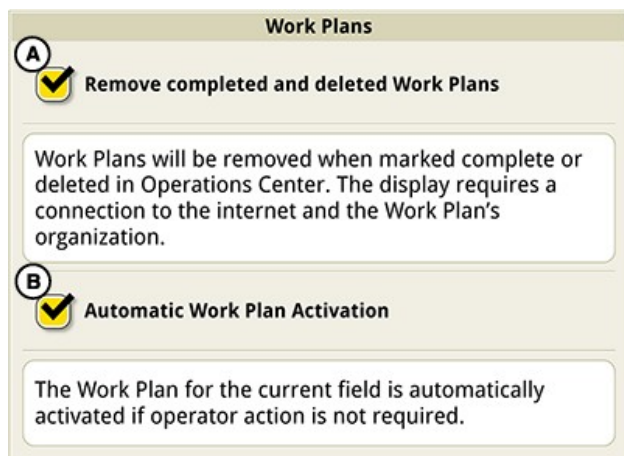
Prikazovalnik John Deere G5 lahko beleži skupne vrednosti ISOBUS, ki jih zagotavljajo priključki s certifikatom AEF (Agricultural Industry Electronics Foundation) s TC-BAS (krmilnik opravil, ki temelji na geografskem položaju) in vlečni škropilniki John Deere. Vse skupne vrednosti, ki jih posreduje priključek ISOBUS, npr. čas, površina, masa in prostornina, se shranijo v opravilo.

Pogoji

Z možnostjo Razmere lahko ročno vnesete vremenske pogoje, pogoje na polju in opombe med delom na polju.

OPOMBA: Če je vremenska postaja za mobilno aplikacijo aktivna, je ročno dokumentiranje vremenskih pogojev onemogočeno.

Nastavitve delovnega načrta



PC29324—UN—28NOV23

Nastavitve delovnega načrta

A—Odstrani zaključene in izbrisane delovne načrte
B—Samodejna aktivacija delovnega načrta

Odstrani dokončane in izbrisane delovne načrte (A) – ko

je ta nastavitev omogočena, se enkrat, ko delovni načrt doseže 90 % dokončanja ali ni bil uporabljen vsaj 2 tedna, označi kot zaključen in odstrani iz seznama delovnih načrtov.

Samodejna aktivacija delovnega načrta (B) – ko je ta nastavitev omogočena, se takoj, ko je vneseno polje, za katerega obstaja delovni načrt, ta samodejno aktivira. Vendar, če so prisotne kakršne koli težave, jih je treba rešiti, da ta nastavitev pravilno deluje.

ct47125,1708275985144-82-18FEB24

Skupni podatki o delu



PC28770—UN—25AUG22

Skupni podatki o delu

Skupni podatki so prikazani za dejavno polje in delovni postopek. Če želite spremeniti polja, odprite aplikacijo Polja in meje in nastavite trenutno lokacijo. Z aplikacijo Upravitelj postavitev dodajte module skupnih podatkov o delu na izvajalni strani.

Pomaknite se v meni Skupni podatki o delu

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Skupni podatki o delu.

Delovni postopek

Če se beleži več delovnih postopkov, s preklapljanjem izberite ustrezno vrsto postopka.

Če je za postopek zabeleženih več različic ali izdelkov, so za skupnimi vrednostmi za polje navedene vrednosti za vsakega od njih.

OPOMBA: Drugi specifični skupni podatki o delu so na voljo za določene stroje in priključke. Za dodatne informacije glejte zaslonsko pomoč.

OPOMBA: Nekatere skupne vrednosti dela morda ne bodo vidne zaradi konfiguracije stroja ali priključka ali nepravilne kalibracije.

Površina

Površina je skupna obdelana površina, medtem ko je bilo vklopljeno snemanje dela. Izračun temelji na delovni širini priključka, hitrosti vožnje stroja in času dela.

Preostalo območje je delež polja, ki še ni bil obdelan. Izračun zahteva zunanjo mejo in upošteva notranje meje.

Čas

Čas prikazuje, koliko časa je bilo vklopljeno snemanje dela za trenutni postopek, izmerjeno na desetinko ure natančno.

Preostali čas je ocenjeni čas do konca obdelave dela na podlagi preostalega območja in časa, ki je bil potreben za obdelavo zaključenega dela polja.

Razmerje

Razmerje je skupna količina porabljenih semen ali izdelka, deljena s površino delovnega območja.

Skupna poraba

Skupna poraba je skupno porabljeno število semen oziroma izdelka.

Izdelek

Preostali izdelek je količina izdelka, ki je zahtevana za zaključek dela. Izračuna se tako, da se površina, ki je še na voljo, pomnoži s stopnjo nanosa.

OPOMBA: Če uporabljate zmes v posodi, je količina navedena kot zmes celotne posode, ne kot posamezne sestavine.

Gorivo

Gorivo je količina porabljenega goriva med snemanjem dela.

Skupne vrednosti tovara

Možnost Skupne vrednosti tovara prikazuje izbrane podatke o žetvi na tovor požete poljščine. Kadar so na voljo več kot tri skupne vrednosti tovara, lahko upravljavec izbere tiste skupne vrednosti, ki jih želi prikazati. Izbrati je treba točno tri vrednosti.

Skupne vrednosti skupne rabe

Skupne vrednosti dela je mogoče dati v skupno rabo s funkcijo deljenja podatkov o delu na polju. Skupne vrednosti skupne rabe postopoma posodobi prikazovalnik in ko so prejete informacije drugih članov skupine. Za več informacij o tem, kako se pridružiti delovni skupini, glejte Zaslonsko pomoč za pripravo za delo.

Skupne vrednosti po meri

Glejte zgodovino dela za polje ali skupino polj znotraj izbranega datumskega razpona. Skupne vrednosti po meri je mogoče filtrirati glede na stranko/kmetijo/polje, poljščino, delovni postopek in izdelek.

ct47125,1708275985068-82-18FEB24

Delovni monitor



Delovni monitor

PC28775—UN—25AUG22

OPOMBA: Nekatere vrednosti, specifične za stroj in delovanje, morda niso vidne zaradi konfiguracije stroja ali priključka ali pomanjkanja pravilne kalibracije.

Delovni monitor prikazuje povprečne in skupne vrednosti za posamezne stroje in delovne postopke. Izberite vrednost na strani za pogled v pojavnem oknu samo te vrednosti. Vsako od teh vrednosti lahko postavite na glavno stran za izvajanje.

Uporabite gumb za ponastavitev na dnu strani za izbris vseh vrednosti, razen instantnih vrednosti. Poleg gumba je naveden datum in čas zadnje ponastavitve.

Desno od gumba Ponastavi kaže Snemanje dela, ali je nadzornik dela dejaven in trenutno šteje. Utripajoča luč kaže, da deluje.

Pomaknite se na Nadzornik dela

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Nadzornik dela.

Snemanje dela

Ko je snemanje dela vklopljeno, se snemanje karte in števec, ki zahtevajo sprožilec snemanja, združi. Števci, ki zahtevajo snemanje dela, vključujejo:

- Obdelana površina
- Delovni čas
- Storilnost
- Povprečna poraba goriva na površino
- Povprečna hitrost dela

Izberite snemanje dela v spodnjem desnem kotu za ogled nastavev za snemanje v pojavnem oknu.

Status snemanja temelji na trenutno izbranem sprožilcu snemanja v Profilih opreme. Če sprožilec snemanja ne ustreza trenutnemu delu, pritisnite gumb Uredi in spremenite izbran sprožilec. Za več informacij glejte poglavje Profil opreme.

OPOMBA: Če je prožilnik snemanja nastavljen na ročno, se lahko snemanje dela vklopi s pritiskom gumba za snemanje.

ch177nn,1728630571459-82-11OCT24

Beleženje dela

Ko je snemanje dela vklopljeno, se snemanje karte in števcov, ki zahtevajo sprožilec snemanja, združi. Števci, ki zahtevajo snemanje dela, vključujejo:

- Obdelana površina
- Delovni čas
- Storilnost
- Povprečna poraba goriva na površino
- Povprečna hitrost dela

Izberite snemanje dela v spodnjem desnem kotu za ogled nastavitve za snemanje v pojavnem oknu.

Status snemanja temelji na trenutno izbranem sprožilcu snemanja v Profilih opreme. Če sprožilec snemanja ne ustreza trenutnemu delu, pritisnite gumb Uredi in spremenite izbran sprožilec. Za več informacij glejte poglavje Profil opreme.

OPOMBA: Če je prožilnik snemanja nastavljen na ročno, se lahko snemanje dela vklopi s pritiskom gumba za snemanje.

ct47125,1708275984938-82-18FEB24

Dajanje v skupno rabo



Dajanje v skupno rabo

PC28774—UN—25AUG22

OPOMBA: Za optimalno delovanje morajo vsi prikazovalniki in modemi JDLINK uporabljati isto različico programske opreme.

OPOMBA: Deljenje aplikacij deluje med prikazovalniki 4. generacije in G5.

Aplikacijo Skupna raba je mogoče uporabiti za skupno rabo podatkov med stroji. Skupna raba podatkov omogoča največ šestim uporabnikom, da si delijo podatke o vodilnih črtah in zemljevidih pokritosti pri delu na istem polju. Za pridružitve skupni morajo uporabniki odpreti zavihek seznama del v aplikaciji Priprava za delo. Za skupno rabo črt vodenja mora upravljavec krmariti do aplikacije Vodenje AutoTrac.

Pošiljanje in sprejemanje podatkov o delu v skupni rabi se izvaja v 30-sekundnih segmentih. Vključno s prenosom podatkov prikazovalnik običajno sprejema podatke o pokritosti od članov skupine vsakih 30 sekund. Položaj članov skupine pa se posodobi vsakih 6 sekund.

OPOMBA: Čas prenosa podatkov je odvisen od kakovosti brezžične povezave.

Ko omogočite aplikacijo Skupna raba, se naslednje informacije delijo med prikazovalniki:

- Črte vodenja (samo ravne in krožne sledi)

OPOMBA: Ravnih sledi, ustvarjenih z načini Dostop stroja A + B, Dostop stroja A + smer in Zemljepisna dolžina/širina dostopa stroja + smer, ni mogoče dati v skupno rabo.

- Zemljevidi pokritja
- Zemljevidi, kot se uporabljajo

Pokrivanje, prekrivanje, skupno pokrivanje in skupno prekrivanje so prikazani z enoličnimi barvami. Zemljevidi pokritosti v skupni rabi so vidni na nekaterih modulih izvajalnih strani in v aplikacijah Vodenje AutoTrac in Zemljevidi.

Zahteve za skupno rabo položaja stroja in črt vodenja:

OPOMBA: Za najboljše rezultate uporabite raven popravka SF2 ali višjo. Uporaba ravni SF1 lahko povzroči neželene premike pri sledih vodenja in pokritosti v skupni rabi, kar lahko negativno vpliva na delovanje AutoTrac in Nadzora razdelkov.

- Funkciji Samodejna sinhronizacija podatkov in Sprejem podatkov delovne skupine sta vklopljeni v aplikacijah Skupna raba ali Upravitelj datotek.
- Potreben je modem JDLINK z aktivno naročnino na JDLINK Connect.
- Potreben je 4600 CommandCenter ali univerzalni prikazovalnik 4640 z aktivacijo skupne rabe podatkov na polju.
- Potreben je G5 CommandCenter ali univerzalni prikazovalnik G5 z veljavno licenco za skupno rabo podatkov na polju.
- Vsi prikazovalniki 4. generacije in G5 v delovni skupini so povezani z isto organizacijo John Deere Operations Center.
- Delovna skupina mora uporabljati isti ID dela.
- Uporabniki morajo imeti nastavljene enake podatke o stranki, kmetiji in polju.

Dodatne zahteve za skupno rabo zemljevidov pokritosti in podatkov o delu:

- Uporabniki morajo imeti nastavljene enake podatke o poljščini, izdelku ali mešanici v rezervoarju.

OPOMBA: Če se uporabljajo recepti, morajo upravljavci imeti nastavljen enak recept. Pri zračnih vozičkih z več rezervoarji mora biti Konfiguracija rezervoarja enaka za vse vozičke v delovni skupini.

OPOMBA: Zemljevide pokritosti si lahko med seboj delijo stroji, ki uporabljajo eno upravljanje razdelka za postopek nanašanja tekoče snovi in nanšajo različne izdelke ali mešanice v rezervoarju. Sistem se samodejno ne pridruži skupini. Upravljaivec se mora ročno pridružiti ostalim strojem, tako da izbere ustrezno delovno skupino s seznama dela v skupni rabi.

OPOMBA: Pred začetkom novega dela morajo vsi upravljalci strojev izbrati možnost Novo delo, da izbrišejo lokalni prikaz pokritosti na polju. Poleg tega mora en določeni upravljaivec prikazovalnika izbrati možnost Nova skupina, da ponastavi skupni prikaz pokritosti. Ko je to opravljeno, se lahko preostali prikazovalniki pridružijo novo ustvarjeni skupini. Ko zaključite te korake, bo funkcija skupne rabe podatkov na polju delovala, kot je pričakovano, za novo delovno sejo.

ct47125,1708275984869-82-08JUL25

Video



Video

PC684074—UN—19SEP25

⚠ OPOZORILO: Izogibajte se tveganju poškodb ali smrti. Za izogibanje trčenjem in zaznavanje mimoidočih se ne zanašajte na kamero. Med delovanjem stroja vedno ostanite pozorni in pazite na okolico. Prebrati in razumeti morate poglavje Preprečevanje nesreč zaradi vzvratne vožnje v razdelku o varnosti.

POMEMBNO: Preden uporabite aplikacijo Video, preverite, ali je slika ali video posnetek zrcaljen.

OPOMBA: Za najnovejši seznam združljivih kamer glejte priročnik za prodajo kmetijskih izdelkov.

Aplikacija Video se uporablja za ogled območij v okolici stroja.

G5 CommandCenter lahko podpira do štiri vhode kamere.

Pomik na Video

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Video.

Krmilni elementi kamere



(A)



(B)



(C)

PC27708—UN—31OCT19

A—Zrcaljen video

B—Kontrast

C—Hitri pregled signalov

Preklop med kamerami

Če je povezana več kot ena kamera, izberite med video vhodi z izbiro različnih imen kamer.

OPOMBA: Digitalna kamera bo ostala dodeljena izbranemu prikazovalniku, dokler je znova ne dodelite ročno.

Zrcaljen video

Pritisnite gumb Zrcaljen video (A) za simulacijo vzvratnega ogledala. Zrcaljen video zamenja levo in desno stran video slike.

Kontrast

OPOMBA: Upravljalni elementi za kontrast niso na voljo za kamere z digitalnim virom.

Video kontrast (B) nastavite z gumboma plus (+) in minus (–). Svetlejšo sliko nastavite z gumbom plus, temnejšo sliko pa z gumbom minus.

Hitri pregled signalov

Pritisnite gumb Hitri pregled signalov (C), če želite prikazati pregled video signalov.

Celozaslonski način

Če želite vklopiti celozaslonski način, izberite okno z video sliko. Krmilni elementi za video v celozaslonskem načinu se razlikujejo od običajnih.

Posnetek kamere

Signal kamere prikaže ime vsake kamere, ki jo zazna aplikacija Video. Na seznamu izberite kamero, katere sliko želite prikazati v celozaslonskem načinu.

Hitri pregled signalov

V celozaslonskem načinu izberite možnost Hitri pregled signalov, da prikazete pregled video signalov. Video signal kamere bo prikazan določen čas, nato bo prikazan video signal naslednje kamere. Čas hitrega pregleda nastavite v Naprednih nastavitvah.

Video sprožilci

Sliko lahko prikazete med izvajanjem določenih funkcij stroja (na primer pri vzvratni vožnji ali vklopu odгона). Video sprožilci za video so na voljo, če sistem zazna združljive funkcije stroja.

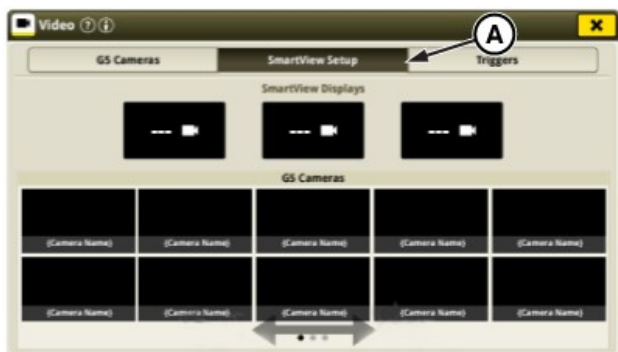
1. Če želite konfigurirati nastavitve, izberite možnost Napredne nastavitve.
2. Izberite sprožilec.
3. Izberite predvajanje kamere za trenutni sprožilec. Kamera se prikaže ob vklopu sprožilca.

OPOMBA: Če želite preprečiti video prikaz za določen sprožilec, izberite "Brez kamere".

4. Vnesite čas za prekinitev videa. Ta določa čas predvajanja videa po deaktiviranju sprožilca.

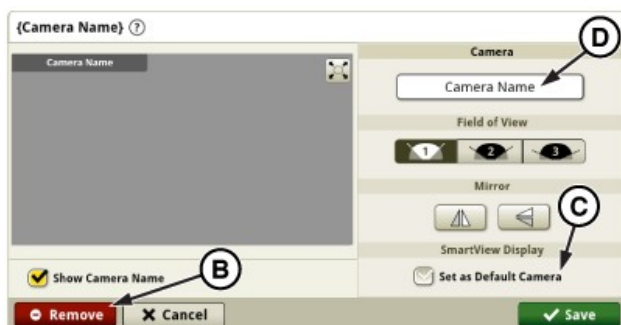
Nastavitev SmartView

- **SmartView (A)** - Omogoča upravljavcu, da nastavi video kamere na svojem pršilniku, kar omogoča prikaz v vrstici prikazovalnika SmartView nad vetrobranskim steklom, da se zagotovi boljša vidljivost pri prevozu stroja po cestah ali v tesnih prostorih.



PC689867—UN—01OCT25

Zavihek Nastavitev SmartView



PC689869—UN—06OCT25

Nastavitev kamere

- **Odstrani (B)** - Odstranite kamero iz dodelitve enemu od prikazovalnikov SmartView.
- **Nastavi kot privzeto kamero (C)** - Potrdite to polje, da dodelite kamero kot privzeti pogled kamere za ta prikazovalnik SmartView.
- **Kamera (D)** - Upravljevalec lahko poimenuje kamero, da lažje prepozna, kateri vir kamere vidi in kje je na stroju.

OPOMBA: Zavihek Nastavitve za SmartView je na voljo na prikazovalniku CommandCenter.

ct47125,1708275984738-82-03DEC25

Nastavitev upravljalnih elementov



PC28805—UN—29AUG22

Nastavitev upravljalnih elementov

Uporabite aplikacijo Nastavitev krmilnih elementov za konfiguracijo ISOBUS, ki se uporabljajo za upravljanje funkcij priključka, ali da ponovno konfigurirate druge krmilne elemente.

Pomaknite se na Nastavitev upravljalnih elementov

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo za nastavitev upravljalnih elementov.

Aplikacija za nastavitev krmilnih elementov in razpoložljive vhodne informacije, ki jih je mogoče konfigurirati, se razlikujejo glede na vrsto stroja. Za dodatne informacije o aplikaciji za nastavitev krmilnih elementov glejte uporabniški priročnik stroja.

ct47125,1708275984679-82-18FEB24

Upravitelj nastavitev



PC28715—UN—25AUG22

Upravitelj nastavitev

Upravitelj nastavitev se uporablja za nalaganje, urejanje ali shranjevanje konfiguracij strojev in nastavitev za priključke. Shranjene konfiguracije se uporabljajo za preprosto obnovitev nastavitev stroja ali priključka med obratovanjem.

Dostop do upravitelja nastavitev

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.

3. Izberite aplikacijo Upravitelj datotek.

ct47125,1708275984563-82-18FEB24

Opis delovanja mirovanja stroja



PC620652—UN—15MAY24

Opis delovanja mirovanja stroja

Aplikacija Stroj v prostem teku dokumentira razlog, zakaj je stroj v prostem teku. Ko se stroj za določeno obdobje popolnoma ustavi pri 0 km/h (0 mph), se na prikazovalniku prikaže pojavno okno, ki upravljavca pozove, naj navede razlog za prosti tek stroja.

Pojavno okno vsebuje seznam razlogov za prosti tek, med katerimi lahko izbirate. Razlogi se razlikujejo glede na vrsto stroja in delovanje, ki ga zazna prikazovalnik. Ko je izbran razlog za prosti tek, je razlog poslan povezani organizaciji v središču John Deere Operations Center.

Zbrane podatke je mogoče analizirati v središču Operations Center za sprejetje utemeljenih odločitev za izboljšanje učinkovitosti.

Pomik na funkcijo Stroj v prostem teku

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Stroj v prostem teku.

OPOMBA: Za več informacij o razlogih za prosti tek glejte zaslonsko pomoč.

bvmsit,1715251816294-82-14MAY25

Upravljanje vozni prog



PC620653—UN—10MAY24

Upravljanje vozni prog

Proge na polju so določene poti ali gosenice na polju, kjer se stroji, kot so traktorji ali škroplilniki, premikajo med sajenjem, škropljenjem ali žetvijo. Proge na polju se običajno ustvarijo in zabeležijo med sajenjem.

Aplikacija Nadzor prog na polju ustvari in upravlja

uporabo prog znotraj polja. Nadzor prog na polju deluje z Nadzorom sekcij.

Uporabite Nadzor prog na polju, da optimizirate delo na polju z natančnimi vzorci prog na polju in upravljate premikanje opreme. Nadzor prog na polju se lahko uporablja za zmanjšanje zbitosti tal, zmanjšanje škode na poljščinah in izboljšanje operativne učinkovitosti.

Pomaknite se na Nadzor prog na polju

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Nadzor prog na polju.

Ravni vozni prog

V skladu s standardom ISOBUS ima upravljanje vozni prog tri ravni:

- **Raven 1** – osnovno upravljanje vozni prog pri uporabi ravnih sledi. Priključek deluje kot glavni upravljavec, ki vozniku omogoča neposredno upravljanje nastavitve vozni prog s sistemom GPS stroja (sistem za globalno določanje položaja).
- **Raven 2** – delo z asimetričnim ritmom. Omogoča tudi shranjevanje nastavitve vozni prog na prikazovalniku. Vendar priključek ostaja glavni upravljavec, kar zagotavlja enotno delovanje.
- **Raven 3** – vnaprej določene vozne proge lahko upravljajo priključek tako, da samodejno vklopi/izklopi vozne proge. Ta raven vključuje napredne funkcionalnosti za avtomatizacijo.

Trenutno je upravljanje vozni prog združljivo s funkcionalnostjo ISOBUS Tramline Level 1. Takoj ko sistem zazna, da je priključek ISOBUS skladen z vozno progo ravni 1, lahko sistem izbere samodejni način. V samodejnem načinu priključek izračuna vozne proge na podlagi vhodnih podatkov iz sistema GNSS (globalni navigacijski satelitski sistem). V tej fazi priključek ISOBUS nadzira in si lasti upravljanje vozni prog. Krmilnik za naloge John Deere zagotavlja samo podatke GNSS in podatke o sledih vodenja.

OPOMBA: Za več informacij o progah na polju glejte zaslonsko pomoč.

ch177nn,1740568465132-82-26FEB25

Delovanje – Upravitelj datotek

Upravitelj datotek



Upravitelj datotek

PC28785—UN—29AUG22

Upravitelj datotek se uporablja za pošiljanje in sprejem podatkov prikazovalnika. Podatke lahko prenesete brezžično prek Operativnega središča John Deere ali pa jih shranite v pogon USB ter jih uporabite za prenos na druge prikazovalnike oziroma osebne računalnike z ustrežno programsko opremo.

Pomembno je, da podatke redno shranjujete na pogon USB.

Notranji pomnilnik prikazovalnika lahko shrani vse podatke stroja za celo sezono. Pojavilo se bo sporočilo, ko bo 90 % pomnilnika zasedenega. Podatke izvozite in izbršite preden presežete 90 % kapacitete spomina.

Pomik do možnosti Upravitelj datotek

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Upravitelj datotek.

Vrste podatkov



PC28786—UN—29AUG22

- A—Sled vodenja
B—Datoteke Upravitelja postavitev
C—Profili priključka
D—Profili stroja

- Sled vodenja (A) zajemajo črte vodenja in povezana imena strank, kmetij in polj.

OPOMBA: Uvožene prilagodljive ukrivljene sledi zahtevajo najmanj en cel segment. Adaptivne krivulje, sledi meja in linije AutoPath niso podprte v nastavitvenih podatkih Data Sync.

OPOMBA: Adaptivne krivulje, sledi meja in linije AutoPath niso podprte v nastavitvenih podatkih Data Sync.

OPOMBA: Ravni sledi, ustvarjenih z načini Dostop stroja A + B, Dostop stroja A + smer in Zemljepisna dolžina/širina dostopa stroja + smer in vzorci stroja, ni mogoče uvažati in izvažati. Črta vodenja se uvozi kot sled 0.

OPOMBA: Pri izvažanju podatkov se izvažajo tudi sledi vodenja v skupni rabi iz funkcije Skupna raba podatkov na polju.

- Datoteke Upravitelja postavitev (B) je mogoče prenesti med prikazovalniki G5. Lahko jih tudi uvozite iz prikazovalnika 4. generacije. Te datoteke vključujejo izvajalne strani po meri, nabore izvajalnih strani in vrstice z bližnjicami.

OPOMBA: Datotek Upravitelja postavitev ni mogoče prenesti s prikazovalnika 5. generacije na prikazovalnik 4. generacije, vendar je podprta obratna operacija.

OPOMBA: Uvožene strani za izvajanje so na voljo na zavihku Vse strani za izvajanje v Upravitelju postavitev.

Nekateri moduli izvajalnih strani se ob uvozu ponastavijo na privzete nastavitve.

Moduli strani za izvajanje, ustvarjeni za priključek ISOBUS VT, niso na voljo, če krmilna enota ni priključena na stroj.

- Med prikazovalniki G5 je mogoče prenašati profile priključkov (C). To vključuje profile priključkov brez krmilne enote, ki so shranjeni v prikazovalniku.

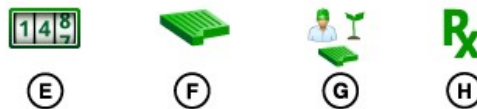
OPOMBA: Vrsta povezave, snemanje dela, delovanje in krmilnik hitrosti se ne uvozijo s profili priključka.

- Profile stroja (D) konfigurirate z aplikacijo Upravitelj opreme.

OPOMBA: Profile strojev je mogoče uvažati in izvažati samo z univerzalnim prikazovalnikom G5.

OPOMBA: Prikazovalnik G5 samodejno ustvari nastavitve profila stroja, ko zazna združljiv stroj John Deere.

OPOMBA: Uvoženi profili strojev s kodo PIN stroja niso prikazani v aplikaciji Upravitelj opreme. Prikazovalnik samodejno ustvari profil stroja, ko zazna združljiv stroj John Deere. Samodejno ustvarjen profil stroja prepise vse morebitne uvožene profile strojev s kodo PIN. Uvoženi profili strojev brez kode PIN stroja ostanejo prikazani v aplikaciji Upravitelj opreme.



PC28787—UN—29AUG22

- E—Delovni podatki
F—Meje
G—Podatki za nastavitve
H—Recepti

- Podatki o delu (E) vključujejo podatke za beleženje in skupne vrednosti. Pošljete jih lahko v Operativno središče John Deere ali drugo združljivo namizno programsko opremo. Pri uvozu podatkov se

prenesejo samo podatki zemljevidov. Skupnih podatkov o delu ni mogoče uvažati.

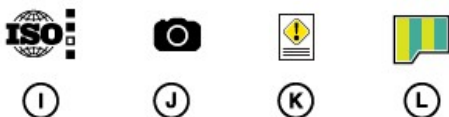
OPOMBA: Pokritja v skupni rabi iz funkcije Skupna raba podatkov na polju ni mogoče izvoziti iz prikazovalnika. Za izvoz pokritja iz dogodka funkcije Skupna raba podatkov na polju morate podatke izvoziti iz prikazovalnikov vseh sodelujočih članov ekipe.

OPOMBA: Nepopolne delovne podatke je mogoče izvoziti iz enega prikazovalnika in uvoziti v drugi prikazovalnik in jih znova vzpostaviti s funkcijo Zgodovina dela v aplikaciji Priprava za delo. Povezani skupni podatki o delu niso uvoženi.

- Meje (F) nastavite z aplikacijo Polja in meje.
- Nastavitveni podatki (G) vključujejo meje, sledi vodenja, oznake, upravljavce, imena strank, kmetij in polj, sorte poljščin ter izdelke.

OPOMBA: Mej, sledi vodenja, oznak in upravljavcev ni mogoče izvoziti samostojno, temveč so vključene pri izvozu nastavitvenih podatkov. Podatki o oznakah vključujejo lokacije, vrsto oznake in barvo oznak za vsak CFF. Podatki o upravljavcu vključujejo podatke o profilu upravljavca.

- Recepte (H) nastavite z aplikacijo Priprava za delo.



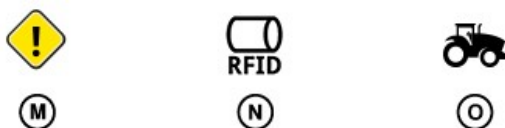
PC28788—UN—29AUG22

I—Opravlila ISOBUS
J—Zaslonski posnetki
K—Dnevnik napak
L—Iskalnik sorte

- Opravlila ISOBUS (I) določite z aplikacijo Opravlila ISOBUS.

OPOMBA: Omejitev velikosti za datoteko opravlil ISOBUS je 10 MB.

- Posnetki zaslonov (J) so kopije slik, prikazanih na zaslonu.
- Dnevnik napak (K) prikazovalnik ustvari samodejno, John Deere pa jih lahko uporabi za odpravljanje napak.
- Datoteke iskalnik sort (L) so konfigurirane s pomočjo središča John Deere Operations Center.



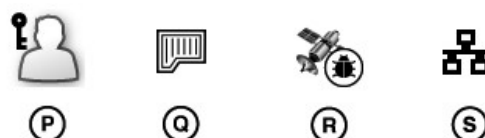
PC28789—UN—29AUG22

M—Podatki v karanteni
N—ID podatki o žetvi
O—Konfiguracije nastavitvev

- Podatki v karanteni (M) je datoteka, ki je ustvarjena, ko upravljavec izbere podatke v karanteni po pojavu nepričakovane napake.

OPOMBA: Obnova datotek s podatki v karanteni zahteva tehnično pomoč. Stopite v stik s prodajalcem John Deere, da poskusite obnoviti podatke.

- Datoteke z ID podatki o žetvi (N) je mogoče konfigurirati v aplikaciji Priprava za delo in vsebuje zabeležene informacije o žetvi bombaža.
- Konfiguracije nastavitvev (O) je mogoče prenašati med prikazovalniki G5. Razpoložljive nastavitve se razlikujejo glede na vrsto stroja in priključka. Konfiguracije nastavitvev so konfigurirane s pomočjo aplikacije Upravitelj nastavitvev.



PC28153—UN—05OCT20

P—Dostop do upravitelja nastavitvev
Q—Linijski podatki AutoPath
R—Zajem podatkov StarFire
S—Datoteke naprave Ethernet

- Nastavitve aplikacije Upravitelj dostopa (P) konfigurirate z aplikacijo Uporabniki in dostop.

OPOMBA: Konfigurirajte aplikacijo Uporabniki in dostop, da preprečite neželene spremembe s strani upravljavcev.

- Podatkovne datoteke poti AutoPath (Q) so konfigurirane v organizaciji John Deere Operations Center in se uporabljajo za ustvarjanje sledi vodenja AutoPath.

OPOMBA: Datotek AutoPath ni mogoče izvoziti iz prikazovalnika.

- Zajem podatkov StarFire (R) vsebuje arhivirane podatke iz sprejemnika StarFire, ki ga John Deere uporablja za odpravljanje napak. Če želite omogočiti Zajem podatkov StarFire, izberite možnost Zajem podatkov na strani VT sprejemnika.

OPOMBA: Zajem podatkov StarFire je na voljo samo na vgrajenih sprejemnikih StarFire 6000.

- Naprave John Deere, ki podpirajo Protokol za prenos datotek in imajo na prikazovalniku povezavo Ethernet, zbirajo datoteke naprave Ethernet (S). Družba John Deere jih uporablja za odpravljanje napak.

John Deere Operations Center



Operations Center

PC21844—UN—16NOV15

Uporabite Operativno središče, da samodejno prenesete podatke med prikazovalniki in Operativnim središčem John Deere. Prenos podatkov poteka z uporabo mobilnega signala prek modema JDLINK ali brezžične internetne povezave.

OPOMBA: Operations Center zahteva aktivni modem JDLINK ali brezžični adapter USB z dostopom do interneta.

Nastavitev sinhronizacije podatkov

Podatki se pošiljajo v in prejemajo iz John Deere Operations Center, kadar ima modem JDLINK mobilni signal ali dostop do interneta ali če brezžični adapter USB omogoča dostop do interneta.

Kadar se Operativno središče John Deere ali povezani prikazovalnik uporablja za ustvarjanje in brisanje aktivne vrste podatkov za nastavitve, se spremembe sinhronizirajo z Operativnim središčem John Deere in z vsemi povezanimi prikazovalniki v organizaciji. Elementi, izbrisani s prikazovalnika, se arhivirajo v središču Operations Center John Deere, in elementi, arhivirani v središču Operations Center John Deere, se izbrišejo na prikazovalnikih.

OPOMBA: Če je omogočena nastavitev sinhronizacije podatkov, na prikazovalniku ni mogoče izbrisati naslednjih podatkovnih elementov:

- **Informacije CFF**
 - Stranka
 - Kmetija
 - Polje
- **Sledi vodenja**
 - Črte AB
 - A + B
 - A + smer
 - Sam. B
 - Dol/Šir
 - Smer (geografska širina/dolžina)
 - Krivulje AB
 - Krogi
 - Pogon

Dol/Šir

- **Meje**
 - Meje
 - Robovi polja
- **Zastavice**
 - Točka
 - Vod
 - Površina
 - Vhod
- **Izdelki**
 - Poljščina
 - Sorta
 - Kemikalija
 - Gnojilo
 - Mešanica v rezervoarju/suha mešanica
- **Upravljalci**

Če želite element izbrisati s prikazovalnika, onemogočite možnost Nastavitev sinhronizacije podatkov v središču Operations Center.

Kadar ni na voljo nobene internetne povezave, se lokalne spremembe shranijo v prikazovalnik in so sinhronizirane, ko je internetna povezava vzpostavljena.

Sinhronizacija podatkov – delovni podatki

OPOMBA: Na strani Operations Center izberite potrditveno polje Omogoči sinhronizacijo s središčem Operations Center, da pošljete podatke v John Deere Operations Center vsakih 30 sekund.

Podatki se pošiljajo v središče John Deere Operations Center, kadar ima modem JDLINK mobilni signal ali dostop do interneta ali če brezžični adapter USB omogoča dostop do interneta. Če povezava ni na voljo, se delovni podatki shranijo v prikazovalnik. Podatki se pošljejo, ko naprava znova vzpostavi povezavo.

Podatki o delu se prenesejo v Analizator polj in Datoteke v središču John Deere Operations Center.

Prožilniki za delovne podatke

Čeprav naprava samodejno pošilja podatke v Operations Center John Deere vsakih 30 sekund, si datotek v Operations Center ni mogoče ogledati, dokler se ne aktivira eden od teh sprožilnikov:

- Začetek novega dela oziroma sprememba stranke, kmetije ali polja.
- Izgubljena mobilna komunikacija ali dostop do internetnega omrežja med prikazovalnikom in Operativnim središčem John Deere za več kot 30 minut.
- Stikalo na ključ je izklopljeno in znova vklopljeno v 30 minutah.
- Stikalo na ključ je izklopljeno za več kot 30 minut.

Uvozi podatke

Uvozi podatke

PC20405—UN—30APR15

Izberite metodo uvoza:

- Uvozi iz pogona USB – izberite mape v pogonu USB, ki vsebujejo podatke za uvoz.
- Uvozi prejete datoteke – uvozite datoteke z nastavitvami in recepti, poslane iz središča Operations Center John Deere.

Za uvoz datotek iz središča John Deere Operations Center je potreben modem JDLINK.

Ko nastavitvene datoteke in recepte uvozite v prikazovalnik, jih uporabite z ukazom Priprava za delo. Za ustvarjanje in pošiljanje nastavitvenih datotek v prikazovalnik G5 glejte datoteke s pomočjo v središču John Deere Operations Center.

Združljivost

Podatki se lahko prenesejo z drugega prikazovalnika G5, prikazovalnika 4. generacije, združljive namizne programske opreme ali središča John Deere Operations Center v formatu trenutnih sistemov. Programska oprema različice 25.3 in novejša ne more uvoziti ali izvoziti datotek v prejšnjem formatu Legacy Systems.

- Prikazovalniki trenutnih sistemov (G5, G5e, G5Plus, 4600 V2, 4200 V2, 4640, 4240)
- Prikazovalniki prejšnjega sistema (4600 V1, 4200 V1, 4100, 2630)

Operativno središče John Deere ne podpira prikaza, pošiljanja in prejemanja izvajalnih strani. Če datoteka z nastavitvami vsebuje samo strani za izvajanje, bo ta datoteka v Operativnem središču John Deere prikazana kot neveljavna. Če datoteka z nastavitvami vsebuje črte za vodenje ali meje in strani za izvajanje, se bo nastavitvena datoteka pravilno naložila, le strani za izvajanje si ne bo mogoče ogledati.

Datotek za nastavev iz prikazovalnika GreenStar 3 2630 ni mogoče neposredno uvoziti v prikazovalnik 4. generacije ali G5 po posodobitvi programske opreme na različico 25.3. Za uvoz datotek iz teh naprav jih je najprej treba naložiti v središče Operations Center, nato pa mora biti ustvarjena datoteka za nastavev v formatu prikazovalnika 4. generacije/G5.

OPOMBA: S posodobitvijo programske opreme 25.3 ali novejšo prikazovalniki G5 ne morejo več izvažati podatkov v zapisu APEX. Vsa podpora izdelka za APEX je končana. Posledično stranke, ki uporabljajo APEX, ne morejo več pošiljati podatkov v središče Operations Center iz APEX.

Uvožena polja morajo imeti zunanjo mejo, če uvozite notranjo mejo. Notranje meje ni mogoče ustvariti ali uvoziti v prikazovalnik, ne da bi prej ustvarili ali uvozili zunanjo mejo.

OPOMBA: Za uspešen uvoz celotnih profilov priključkov iz drugega prikazovalnika zagotovite, da izvorni prikazovalnik deluje na programski opremi različice 25.3 ali novejši.

Spori podatkov

Po potrebi se imena uvoženih strank, kmetij in polj spremenijo. Na primer: "Polje 1" je preimenovano v "Polje 1(1)", če obstaja polje z istim imenom.

Če delovne podatke s polja z več kot 20 znaki v imenu izvozite v Operativno središče John Deere, so imena pravilno prikazana. Pri uvozu podatkov nazaj v prikazovalnik je ime polja skrajšano. Vsi podatki so prepoznani kot podatki polja, ki je bilo prvotno izvoženo iz prikazovalnika.

Če so črte ustvarjene v istem polju in z isto metodo sledenja, prikazovalnik upravlja naslednje konflikte.

Drugo ime, ista črta

- Če so vrstice enake, se ime, prikazano na zaslonu, zamenja z imenom na pogonu USB.

Isto ime, druga črta

- Če obstajata dve različni liniji z istim imenom, bo linija na USB-disku pri uvozu preimenovana. Na primer "Posnetek 1" se preimenuje v "Posnetek 1 (1)."

OPOMBA: Datoteka se iz različnih razlogov morda ne bo uvozila. Obravnavanje stanje napake, ki ga sporoči prikazovalnik, za vse datoteke, ki se ne uvozijo. Za dodatno pomoč z neuspešimi uvozi glejte zaslonsko pomoč.

Recepti

Za uvoz receptov morajo biti datoteke oblik v mapi z imenom Rx v korenskem imeniku pogona USB.

Izvozi podatke

Izvozi podatke

PC20406—UN—30APR15

OPOMBA: Pri izvozu delovnih podatkov s pogonom USB za vsak prikazovalnik uporabite drugo napravo. Izvoženi podatki o delu niso shranjeni v posamezne mape profilov. Nastavitveni podatki so v mapi JD4600, delovni podatki pa so v mapi JD-Data v korenskem imeniku pogona USB.

Izberite način izvoza za prenos zelenih vrst podatkov.

- Izberite Izvoz vseh podatkov, da hitro prenesete vse podatke o delu, črte vodenja in strani za izvajanje s privzetimi nastavitvami.
- Če želite prenesti posnetke zaslona in datoteke dnevnikov napak, izberite možnost Diagnostični podatki.

Izvoz podatkov za uporabo s prikazovalniki prejšnjega sistema (4600V1, 4200V1, 4100, GreenStar 3 2630)

Podatki za nastavitve, izvoženi iz prikazovalnikov 4. generacije, niso samodejno strukturirani za uporabo s prikazovalniki prejšnjega sistema. Preden izvozite podatke prikazovalnika 4. generacije:

1. Izvozite podatke na pogon USB ali prek brezžičnega omrežja v središče John Deere Operations Center.
2. S pomočjo ustvarjalnika datotek za nastavitve v središču John Deere Operations Center ustvarite datoteko za nastavitve v formatu datotek prejšnjega sistema in izvozite datoteko na pogon USB.
3. Uvozite novo ustvarjeno datoteko za nastavitve prejšnjega sistema iz pogona USB v zeleni prikazovalnik prejšnjega sistema.

Izbriši podatke



Izbriši podatke

PC20407—UN—30APR15

Brisanje podatkov s prikazovalnika odstrani izbrane vrste podatkov.

- Izberite Brisanje po meri, da odstranite podatke o delu in strani za izvajanje.
- Če želite odstraniti posnetke zaslona in datoteke dnevnikov napak, izberite Počisti diagnostične podatke.

ZIDXK1X,1749535410021-82-17FEB26

- Kapaciteta – priporočena kapaciteta je od 32 do 64 GB. Največja podprta kapaciteta je 512 GB.
- Povezljivost – USB 2.0 ali USB 3.0.
- Največje dimenzije – debelina 9,2 mm (3/8 in) in širina 21,7 mm (7/8 in).

Najboljše prakse

- Ko priklopite USB-pogon, počakajte 10 sekund. Prepoznavanje velikih USB-pogonov traja dalj časa.
- Uporabite pogon USB z najmanj 16 GB pomnilnika, da lahko shranite več varnostnih kopij.
- Iz pogonov USB izbrišite vse datoteke, ki niso povezane s prikazovalniki John Deere.

Preverite zavihek Strojna oprema prikazovalnika v aplikaciji Diagnostični center, da preverite, ali prikazovalnik prepozna pogon USB.

ch177nn,1728630654672-82-11OCT24

Posnetki zaslona



PC28811—UN—20SEP22

A—Območje posnetka zaslona

Izberite osvetljeno območje v zgornjem levem kotu zaslona. Pritisnite in držite, dokler zaslon ne "bliskne" in zaslišite zvok sprožilca fotoaparata.

Vstavite pogon USB in izberite Izvoz podatkov za prenos posnetkov zaslona na pogon.

ct47125,1708277939611-82-18FEB24

Pogon USB

OPOMBA: Priključki USB prikazovalnika G5 niso namenjeni za uporabo kot polnilna postaja za druge naprave.

Zahteve za prikazovalnike John Deere

- Format USB – mora biti FAT32 ali NTFS.

OPOMBA: Zapisa NTFS ni mogoče uporabiti za obnovitev sistema.

Delovanje – Upravitelj programske opreme

Upravitelj programske opreme



PC28693—UN—25AUG22

Upravitelj programske opreme

Uporabite Upravitelj programske opreme za posodobitev programske opreme, aktiviranje funkcij in najдите podrobnosti o programski opremi.

Pomaknite se na Upravitelj programske opreme

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Upravitelj programske opreme.

Kompleti programske opreme

Programska oprema prikazovalnika G5 in datoteke pomoči so razporejene v pakete. Vsak paket je posebej naveden na zavihku Namestitve in posodobitve ter zavihku Informacije o različici.

Operacijski sistem G5



PC28694—UN—25AUG22

Operacijski sistem G5

- Vsebuje operacijski sistem zaslona in osnovne aplikacije.

Pomoč za operacijski sistem G5



PC28695—UN—25AUG22

Pomoč za operacijski sistem G5

- Vsebuje datoteke s pomočjo za aplikacije prikazovalnika.

Aplikacije AMS



PC28808—UN—20SEP22

Aplikacije AMS

- Vsebuje programsko opremo prikazovalnika.

OPOMBA: Paketi za pomoč na zaslonu vsebujejo jezik, ki ga podpira zaslon.

Licenca

Licenca omogoča izboljšane funkcije na prikazovalniku. Funkcije in izdelki v okviru licence so odvisni od vrste licence, ki ste jo kupili.

Licenca je mogoče prenesti med univerzalnimi prikazovalniki ali prikazovalniki CommandCenter, ki so na podobnih vrstah strojev.

OPOMBA: Razpoložljive licence se lahko v vaši regiji razlikujejo. Za podrobnosti se obrnite na prodajalca John Deere.



PC28697—UN—25AUG22

Gumbi za podrobnosti

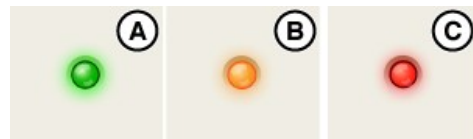
StellarSupport.com zahteva serijsko številko prikazovalnika za ustvarjanje licence. Licenca CommandCenter zahteva tudi kodo PIN stroja. Uporabite gumb Podrobnosti za prikaz serijske številke prikazovalnika in kode PIN stroja.

Stanje licence

Pojdite na Upravitelj programske opreme, da si ogledate informacije o licenci:

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite Upravitelj programske opreme.
4. Izberite zavihek Licence.
5. Izberite licenco s seznama.
6. Izberite Podrobnosti, da si ogledate informacije o izbrani licenci. Razpoložljive podrobnosti so odvisne od vrste licence.

Licenca ima lahko naslednja stanja:



PC649528—UN—09OCT24

Stanje licence

Aktivna (A): Licenca je aktivna.

Težava (B): Pomeni, da je prišlo do težave s serijsko številko, dostavo licence itd.

Čakanje na datum začetka (B): Datum aktivacije licence še ni nastopil.

Potekla (C): Licenca je potekla.

cl47125,1705261192994-82-09OCT24

Posodobitev programske opreme prikazovalnika in krmilne enote

Posodobitve programske opreme se redno izdajajo za prikazovalnike G5 zaradi izboljšav delovanja in učinkovitosti. Te posodobitve upravlja namizna aplikacija imenovana Upravitelj programske opreme.

Posodobitve programske opreme za sestavne dele sistema GreenStar, kot so sprejemniki StarFire, AutoTrac Universal in krmilniki hitrosti GreenStar, se prav tako prenesejo z Upraviteljem programske opreme. Datoteke s posodobitvami so kopirane v pogon USB, skupaj s posodobitvami za prikazovalnike. Če so sestavni deli priključeni na stroj, se posodobijo s prikazovalnikom, ko je pogon USB vstavljen.

Določanje verzije programske opreme na zaslonu

Številke verzij za vse nameščene programske opreme so na voljo na zavihku z informacijami o verziji v Upravitelju programske opreme.

Prenos posodobitev programske opreme



Pogon USB

PC15348—UN—11JUL13

Priporočen je pogon USB, formatiran v FAT32 ali NTFS, z najmanj 16 GB prostora. Za več informacij o zahtevah glede pogona USB glejte Pogon USB v poglavju Upravitelj datotek.

Posodobitve programske opreme so na voljo pod:

<https://my.deere.com/software-downloads/software-manager/>

Ko v pogon USB naložite najnovejšo programsko opremo, ga priključite v stroj, da namestite posodobitev.

Namestitev posodobitev programske opreme

Pogon USB

1. Vstavite pogon USB v zgornja vrata USB poleg izhoda za dodatke.



A—Gumb Namesti programsko opremo

PC23932—UN—21MAR17

2. Ko se prikaže stran z možnostmi za pogon USB, izberite gumb za namestitev programske opreme (A). To prikaže zavihek Namestitve in posodobitve upravitelja programske opreme.
3. Izberite možnost "Prikaz posodobitev za prikazovalnik" ali "Prikaz posodobitev za druge naprave" in pritisnite gumb Naprej.
4. Prikažejo se samo programski paketi, ki so novejši od trenutno nameščenih. Vsi paketi programske opreme prikazovalnika so izbrani privzeto.
5. Pritisnite gumb za namestitev. Če se posodobitev ne zažene, za odpravo težave sledite sporočilom na zaslonu.

⚠ OPOZORILO: Preprečite tveganje poškodb. Prepričajte se, da je stroj v načinu parkiranja in vzdržujte električno napajanje med celotnim postopkom namestitve. Med namestitvijo programske opreme:

Vse aplikacije se zaprejo.

Sistemska sporočila se ne prikaže.

Ne odstranite pomnilnika USB.



A—Indikator napredka
B—Zelena kljukica

PC28696—UN—25AUG22

6. Indikator napredka (A) prikazuje odstotno vrednost vsakega paketa, ki je bil nameščen. Ko je paket uspešno nameščen, se prikaže zelena kljukica (B).
7. Prikazovalnik se bo po zaključku znova zagnal.
8. Odstranite USB-pogon in ga znova priključite v računalnik. Zaženite upravitelja programske opreme za nalaganje povratnih datotek.

OPOMBA: Povratne datoteke vsebujejo informacije o različici programske opreme in se uporabljajo za pomoč zastopnikom pri podpori za prikazovalnik in stroj.

Spletne posodobitve

1. Na zavihkih Namestitve in Posodobitve izberite Preveri posodobitve na spletu. Prikazovalnik išče razpoložljive posodobitve.
2. Izberite možnost "Prikaz posodobitev za prikazovalnik" ali "Prikaz posodobitev za druge naprave" in pritisnite gumb Naprej.
3. Prikažejo se samo programski paketi, ki so novejši

od trenutno nameščenih. Privzeto so izbrani vsi paketi.

4. Pritisnite gumb Prenesi. Če se posodobitev ne zažene, za odpravo težave sledite sporočilom na zaslonu.
5. Indikator napredka (A) prikazuje odstotno vrednost vsakega paketa, ki ga prenašate. Ko je paket uspešno prenesen, se prikaže zelena kljukica (B).
6. Izberite gumb Namestitev programske opreme, da začnete z namestitvijo prenesenih programskih paketov.

⚠ OPOZORILO: Preprečite tveganje poškodb. Prepričajte se, da je stroj v načinu parkiranja in vzdržujte električno napajanje med celotnim postopkom namestitve. Med namestitvijo programske opreme:

Vse aplikacije se zaprejo.

Sistemsko sporočilo se ne prikaže.

7. Prikazovalnik se bo po zaključku znova zagnal.

Oddaljene posodobitve z aplikacijo Equipment Mobile

1. Prijavite se v aplikacijo Equipment Mobile in preverite, ali so na voljo kakšne čakajoče posodobitve programske opreme.
2. Izberite posodobitev programske opreme in nato izberite Zahtevaj oddaljeno posodobitev.
3. Vključite stroj.
4. Programska oprema se bo samodejno prenesla na prikazovalnik. Izberite Namesti, ko se na zaslonu prikaže zahteva za namestitev.
5. Prikazovalnik se bo znova zagnal.
6. Na prikazovalniku se prikaže Programiranje zaključeno po uspešni namestitvi.

Programiranje prek brezžičnega prenosa

OPOMBA: Za programiranje prek brezžičnega pretakanja mora biti računalnik v blizu stroja.

Programiranje prek brezžičnega pretakanja je na voljo prek Service Center ali John Deere Operations Center.

1. Vključite kontakt stroja in ga pustite vključenega med postopkom posodobitve programske opreme.
2. Na prikazovalniku stroja izberite Meni.
3. Izberite zavihek Sistem.
4. Izberite Brezžične nastavitve.
5. S preklopom vklopite funkcijo Mobilna naprava s strojem.
6. Na računalniku se prijavite v Service Center ali John

Deere Operations Center in preverite, ali so na voljo kakršne koli čakajoče posodobitve programske opreme.

7. Posodobitev programske opreme prenesite na računalnik.
8. Ko prenesete posodobitve, računalnik povežite z brezžičnim omrežjem modema JDLINK stroja.
9. Na strani za posodobitev programske opreme izberite Začni namestitev.
10. Ob pozivu Povežite se z omrežjem John Deere Modular Telematics Gateway Wi-Fi stroja preberite navodila na zaslonu in izberite Poveži.
11. Na strani s posodobitvami programske opreme v središču Service Center izberite možnost Izberi datoteke in izberite preneseni paket posodobitev. Izberite Odpri.
12. Izberite Začni nalaganje, da prenesete preneseno programsko opremo na prikazovalnik.
13. Ko je prenos programske opreme končan, izberite Začni programiranje.
14. Na prikazovalniku stroja se odpre okno Namestitve in posodobitve z navedbo stanja namestitve.
15. Ko je programiranje uspešno, izberite Prenesi povratno datoteko na strani Posodobitve programske opreme v središču Service Center.
16. Izberite Naloži povratno datoteko in naložite preneseno datoteko, da zaključite postopek posodobitve programske opreme.

Daljinsko programiranje prek brezžičnega prenosa

1. Vključite kontakt stroja in ga pustite vključenega med postopkom posodobitve programske opreme.

OPOMBA: Pred nadaljevanjem z Oddaljenim programiranjem se prepričajte, da je vzpostavljena močna povezava s funkcijo JDLINK.

OPOMBA: Equipment Mobile podpira tudi programiranje na daljavo.

2. Na računalniku se prijavite v Service Center ali John Deere Operations Center in vnesite PIN stroja v iskalno vrstico stroja.
3. Na spustnem meniju Iskanje stroja izberite želeni stroj.
4. V razdelku Programiranje programske opreme preverite, ali so na voljo nove posodobitve programske opreme.
5. Izberite Namesti in programska oprema se bo prenesla in namestila na prikazovalniku.
6. Na prikazovalniku stroja izberite možnost Namestitev programske opreme v pozivu za

oddaljene posodobitve programske opreme
ISOBUS VT.

7. Na prikazovalniku se mora začeti prenos programske opreme.
8. Ko je prenos programske opreme končan, izberite Namesti.
9. Sledite navodilom na zaslonu in izberite Nadaljuj, da nadaljujete z namestitvijo.
10. Na prikazovalniku se mora začeti namestitev programske opreme. Ko je namestitev zaključena, se prepričajte, da ima prikazovalnik najnovejšo različico programske opreme.

Odpravljanje težav

Če posodobitev ne uspe, bo za prikazovalnik ohranjena trenutna različica.

Če posodobitev ne uspe, se pojavi sporočilo o napaki. Iz pogona USB odstranite datoteke, nato pa ponovno naložite posodobitev programske opreme na pogon USB. Ponovite postopek namestitve programske opreme.

Če posodobitev programske opreme ponovno ni uspešna, se obrnite na prodajalca strojev John Deere.

Optimizirajte prostor na pogonu USB za posodobitev programske opreme prikazovalnika

Izvedite naslednji postopek za optimizacijo prostora na pogonu USB:

1. Priključite pogon USB na računalnik.
2. Izberite Moj računalnik.
3. Izberite Lokalni disk C.
4. Izberite sds.

OPOMBA: Za mapo JDSync izberite mapo App Data \Roaming.

5. Izberite DisplayDependencies.
6. Izbršite vso vsebino v mapi RpmCache.
7. Formatirajte pogon USB v formatu FAT32.
8. Prenesite posodobitvene datoteke prikazovalnika prek Upravitelja programske opreme in jih prenesite na pogon USB.

ch177nn,1737540664268-82-09FEB26

aktivira tri funkcije, ločena koda pa je potrebna za aktivacijo dveh funkcij.

Vnesite kodo za aktivacijo ali deaktivacijo



PC28698—UN—25AUG22

Gumb za vnos kode

1. Pritisnite gumb za vnos kode.
2. S tipkovnico vnesite kodo za vklop ali izklop. Pritisnite gumb V redu.
3. Zapišite kodo za potrditev in jo vnesite v spletnem mestu StellarSupport.com.

Spletne aktivacije



PC28699—UN—25AUG22

Spletne aktivacije

Spletne aktivacije uporabljajo brezžično povezavo za prikaz ali preverjanje trenutne naročnine. Prikazovalnik samodejno preveri naročnine ob vklopu. Za sklenitev naročite pojdite na StellarSupport.com.

ct47125,1708278219954-82-18FEB24

Aktivacije strojne in programske opreme brez prikazovalnika

Za aktivacijo strojne in programske opreme brez prikazovalnika izberite gumb Podrobnosti, da vnesete aktivacijsko kodo. Ena koda lahko vključuje različne funkcije, vendar lahko izvede samo eno vrsto dejanja (aktivacija ali deaktivacija). Na primer ena koda lahko

Delovanje – ISOBUS VT

ISOBUS VT



ISOBUS VT

PC28796—UN—29AUG22

Moduli se naložijo s krmilne enote priključka in so na voljo samo, ko je krmilna enota povezana. Tipi modulov so odvisni od proizvajalca krmilne enote. Ta prikazovalnik lahko prikazuje ISOBUS VT različice 4.

cl47125,1708279097632-82-18FEB24

Ta prikazovalnik John Deere podpira krmilne enote organizacije Agricultural Industry Electronics Foundation (AEF), združljive z vodilom ISOBUS, v skladu z ISO 11783. Te krmilne enote lahko vidite in upravljate v navideznem terminalu ISOBUS (VT). Če je povezan razširjeni monitor, si je mogoče ogledati in upravljati drugi VT.

Ko je priključena krmilna enota ISOBUS, se grafične datoteke za uporabniški vmesnik naložijo v ISOBUS VT. ISOBUS VT tako daje uporabniku možnost, da preišče in uporablja vse razpoložljive funkcije krmilne enote ISOBUS.

Pomik na ISOBUS VT

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo ISOBUS VT.

Priključena oprema ISOBUS in krmilne enote

Prikazovalnik G5 nalaga in komunicira z različnimi krmilnimi enotami ISOBUS hkrati. Seznam vseh priključenih krmilnikov ISOBUS se prikaže po izbiri gumba za meni.

Izberite želeno krmilno enoto ISOBUS in pritisnite gumb OK (V redu) za ogled uporabniškega vmesnika.

Odpravljanje težav

Če prikaz vmesnika krmilne enote ISOBUS ni pravilen:

- V Središču stanja si oglejte stanje krmilne enote ISOBUS in sledite napotkom za odpravljanje napake, ki ustrezajo prikazanemu stanju. Za podrobnejše informacije glejte krmilne enote ISOBUS v aplikaciji Središče za diagnostiko.

Če prikaz vmesnika krmilnika kljub ukrepom ni pravilen:

1. Izberite nastavitve na vrhu aplikacije ISOBUS VT.
2. Izberite Počisti ISOBUS VT v naprednih nastavitvah, da izbrišete shranjene datoteke uporabniškega vmesnika za krmilno enoto ISOBUS.

Uporabniški vmesnik se ponovno naloži ob naslednjem priklopu krmilne enote.

Modul strani izvajanja

Module ISOBUS VT je mogoče dodati strani izvajanja s pomočjo aplikacije Upravljalnik postavitev.

Delovanje – sprejemnik StarFire

Sprejemnik GPS StarFire



PC28798—UN—29AUG22

GPS-sprejemnik StarFire pridobiva signale za globalno določanje položaja in diferencialne popravke prek enega samega sprejemnika.

OPOMBA: TCM v vgrajenem sprejemniku StarFire 7000/7500 je tovarniško umerjen. Če je treba izvesti umerjanje na polju, glejte razdelek Odpravljanje težav v navodilih za uporabo sprejemnika StarFire 7000/7500.

Modul za kompenzacijo terena (TCM) je vgrajen v sprejemnik in popravlja dinamiko vozila, kot je kotaljenje in butanje na stranskih pobočjih, težkem terenu ali spremenljivih pogojih zemlje. Za pravilno delovanje je potrebno natančno umerjanje TCM.

Za navodila o nastavljanju in umerjanju glejte uporabniški priročnik sprejemnika StarFire.

Napredno umerjanje TCM

TCM je treba umeriti, ko sprejemnik prvič namestite na stroj ali ga namestite na drug stroj. Napredno umerjanje TCM ustvari začasno črto vodenja AutoTrac, po kateri bo vozil stroj, medtem ko sprejemnik umerja TCM. Napredno umerjanje TCM lahko umeri TCM več sprejemnikov hkrati, je natančnejše od starejšega postopka umerjanja in ne zahteva, da je stroj na ravnih tleh.

Glejte Zaslonsko pomoč za navodila o tem, kako izvesti postopek naprednega umerjanja TCM.

Zahteve

- Model sprejemnika je StarFire 6000 ali novejši.
- Različica programske opreme sprejemnika je 4.40N (paket programske opreme 20-2) oziroma novejša.
- Prikazovalnik je G5 CommandCenter ali univerzalni prikazovalnik G5.
- Prikazovalnik ima veljavno licenco za AutoTrac.

Pomik na GPS-sprejemnik StarFire

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo StarFire.

ch177nn,1728632148789-82-11OCT24

Daljsinske posodobitve programske opreme StarFire

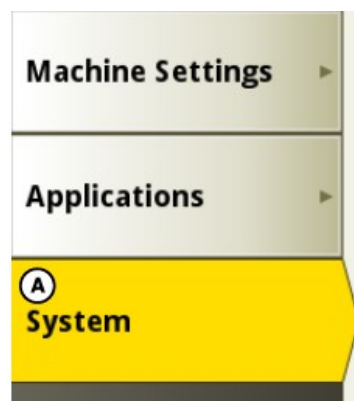
1. Izberite Meni.



Meni

PC28688—UN—25AUG22

2. Izberite zavihek Sistem (A).



Zavihek Sistem

PC28821—UN—21SEP22

A—Zavihek Sistem

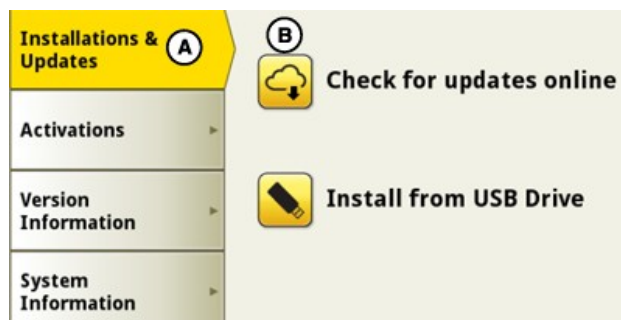
3. Izberite Upravitelj programske opreme.



Upravitelj programske opreme

PC28693—UN—25AUG22

4. Na zavihku Namestitve in posodobitve (A) izberite Preveri posodobitve na spletu (B).



Gumb Preveri posodobitve na spletu

PC28822—UN—21SEP22

A—Zavihek Namestitve in posodobitve B—Gumb Preveri posodobitve na spletu

5. Izberite Prikaži posodobitve za druge naprave (A) in pritisnite Naprej (B).



PC28823—UN—08MAY23

Gumb Prikaži posodobitve za druge naprave

A—Gumb Prikaži posodobitve za druge naprave

B—Gumb Naprej

6. Izberite programsko opremo, ki jo želite prenesti, in pritisnite Namesti.



PC28824—UN—08MAY23

Namestitev programske tipke

ct47125,1708279129268-82-18FEB24

Delovanje – vodenje AutoTrac

AutoTrac



Vodenje

PC28717—UN—25AUG22

AutoTrac je sistem za pomoč pri krmiljenju, ki upravljavcem omogoča, da umaknejo roke z volana, ko se stroj premika po ustvarjeni črti vodenja na polju. Upravljalci morajo na končnih vrstah vseeno obrniti stroj naokrog. S pritiskom gumba za nadaljevanje sistem AutoTrac ponovno prevzame nadzor in krmili stroj po sosednji poti.

Splošne informacije

POMEMBNO: Sistem AutoTrac se zanaša na sistem za globalno določanje položaja (GPS), ki ga upravlja vlada ZDA, ki je edina odgovorna za njegovo točnost in vzdrževanje. Sistem se lahko spremeni, kar lahko vpliva na točnost in zmogljivost vse opreme GPS.

Uporabnik mora ohranjati odgovornost za stroj in ga mora obrniti na koncu vsake sledi. Sistem ne bo obrnil stroja na koncu sledi.

Osnovni sistem AutoTrac je namenjen dopolnitvi mehanskih oznak. Uporabnik mora ovrednotiti skupno točnost sistema, da določi posebna opravila na polju, kjer je mogoče uporabljati pomoč pri krmiljenju. To ovrednotenje je potrebno, ker se lahko točnost, potrebna za različna dela na polju, spreminja glede na delo na polju. Sistem AutoTrac skupaj z GPS-om uporablja tudi diferencialno omrežje za popravke StarFire. S časom lahko pride do manjših premikov v položaju.

OPOMBA: Ponovljivost med sezono in uporaba istega korekcijskega signala sta kritičnega pomena, če sistem AutoTrac uporabljate za več opravil med sezono. To vključuje ustvarjanje črt vodenja AutoTrac med sajenjem in zanašanje na te iste črte za nadaljnja opravila, kot so stransko gnojenje, škropljenje po vzniku in žetev. Ohranjanje istega korekcijskega signala zagotavlja natančnost poravnave pri vseh postopkih, kar zmanjšuje prekrivanje in preskoke ter hkrati povečuje učinkovitost.

Pregled Vodenje AutoTrac



PC665155—UN—19MAY25

Glavna stran Vodenje AutoTrac

- A—AutoTrac
- B—Krmiljenje
- C—Naslednja sled
- D—Svetlobna vrstica
- E—Elementi za upravljanje zemljevida
- F—Vodenje
- G—Premik sledi

AutoTrac (A)—Vsebuje prekllopno stikalo za VKLOP/IZKLOP sistema AutoTrac in prikazuje trenutno stopnjo sistema AutoTrac. Izbira stopnje AutoTrac odpre stran za diagnostiko AutoTrac.

Steering (B)—Prikaže občutljivost krmiljenja kot zgornjo vrednost in občutljivost pridobivanja kot spodnjo vrednost. Izbira možnosti Krmiljenje odpre stran za optimizacijo krmiljenja.

Next Track (C)—Prepozna naslednjo sled vodenja, ki jo bo pridobil sistem AutoTrac, in vsebuje možnost Zamenjaj. Izberite Zamenjaj, da spremenite naslednjo sled na naslednjo razpoložljivo sled na seznamu sledi vodenja. Izbira sledi odpre stran Seznam sledi vodenja.

Lightbar (D)—Označuje razdaljo v levo ali desno, koliko stroj odstopa od sledi vodenja.

Map Controls (E)—Vsebuje funkcije za preklapljanje pogleda, pomikanje, smer, pomanjšanje in povečavo.

Guidance (F)—Prikaže trenutno sled in razmik med sledmi. Izbira možnosti Nastavi sled odpre seznam sledi vodenja. Izbira razmika med sledmi odpre stran Razmik med sledmi.

Shift Track (G)—Nastavi položaj nastavljene sledi v levo, na sredino ali v desno glede na stroj. Izbira možnosti Korak premika odpre stran za korak premika.

ZIDXK1X,1750076420718-82-06OCT25

Varna uporaba sistemov za vodenje

Sistemov za vodenje ne uporabljajte na cestah. Pred vstopom na cesto sistem za vodenje vedno izključite (onemogočite). Sistema za vodenje ne poskusite vključiti (aktivirati), ko vozite po cesti.

Sistemi za vodenje so namenjeni pomoči uporabnikom pri izvajanju povezanih operacij primera uporabe. Upravljaivec je vedno odgovoren za pot in varno delovanje stroja. Sistemi vodenja ne zaznajo ali preprečijo samodejno trkov z ovirami, stroji ali drugimi vozili.

Sistemi za vodenje vključujejo vse aplikacije, ki avtomatizirajo krmiljenje stroja. To med drugim vključuje AutoTrac, iTEC, avtomatizacijo zavijanja AutoTrac, vodenje priključka AutoTrac (pasivno), AutoTrac Universal, krmilnik AutoTrac, AutoTrac RowSense in sinhronizacijo stroja.

Za preprečitev telesnih poškodb upravljavca in oseb v bližini stroja:

- Med vožnjo ne izstopajte iz stroja ali se vzpenjajte nanj.
- Prepričajte se, da so stroj, priključek in sistem za vodenje pravilno nastavljeni.
 - Če uporabljate iTEC, avtomatizacijo zavijanja AutoTrac ali vodenje priključka AutoTrac (pasivno), preverite, ali so določene natančne meje.
 - Če uporabite sinhronizacijo stroja, preverite, ali je domača točka sledilnika umerjena z zadostnim odmikom med strojema.
- Ostanite pozorni in pazite na svoje okolje.
- Po potrebi primite volan, da se izognete nevarnostim na polju, mimoidočim, opremi ali drugim oviram.
- Prenehajte z uporabo, če slaba vidljivost poslabša vašo zmožnost upravljanja stoja ali prepoznavanja ljudi ali ovir na poti stroja.
- Pri izbiranju hitrosti stroja upoštevajte pogoje na polju, vidljivost in konfiguracijo stroja.

ch177nn,1660716404585-82-23MAY24

Načini vodenja AutoTrac

AutoTrac lahko uporablja več različnih načinov vodenja, da se prilagodi različnim vrstam polj in delovnim postopkom. Na glavni strani sistema AutoTrac izberite Nastavi sled, da odprete seznam sledi vodenja, nato pa izberite Nova sled, da dostopate do strani za izbiro načina vodenja.

Za postopke ustvarjanja posameznih vrst črt vodenja glejte zaslonsko pomoč.

Na voljo so naslednji načini vodenja:

- Načini ravnega sledenja
 - Način A + B

- Način A + smer
- Način Samodejni B
- Način z zemljepisno dolžino in širino
- Način z zem. dolž. in šir. ter smerjo
- Dostop: A + B
- Dostop: A + smer
- Dostop: Geografska širina/dolžina + smer
- Način sledenja krivulje
 - Adaptivna krivulja
 - Krivulja AB
- Načini sledenja v obliki kroga
 - Vožnja v krogu
 - Geografska širina/dolžina v obliki kroga
- Način sledenja meje
 - Zapolni mejo

Načini ravnega sledenja



Ravno sledenje

PC28721—UN—25AUG22

Način ravnega sledenja pomaga vozniku pri vožnji po ravnih vzporednih poteh s prikazovalnikom in slišnimi toni, ki voznika opozorijo, da je stroj zašel s sledi.

Ravno sledenje omogoča upravljavcu, da ustvari začetno ravno sled za polje z različnimi nastavitvami sledi 0. Ko je sled 0 (referenčna pot) določena, se ustvarijo vsi prehodi za polje. Vsak prehod je identičen izvirnemu prevoženemu prehodu, kar zagotavlja, da se napake pri krmiljenju ne prenesejo na celotno polje. Ustvarjene prehode lahko uporabite za upravljanje vzporednega sledenja ali AutoTrac.

Načini določanja sledi 0:

- A + B – Sled 0 določite tako, da jo prevozite s strojem.
- A + samodejno B – Sled 0 določite tako, da jo prevozite s strojem.
- A + smer – Sled 0 določite tako, da zapeljete stroj na točko A in vnesete vnaprej določeno vrednost smeri.
- Zemljepisna dolžina/širina – Sled 0 določite z vnosom vnaprej določenih vrednosti zemljepisne širine in dolžine za točki A in B.
- Zemljepisna dolžina/širina + smer – Sled 0 določite z vnosom vnaprej določenih vrednosti zemljepisne širine in dolžine za točko A ter z vnosom vnaprej določene vrednosti smeri.
- Dostop do stroja A + B – Sled 0 določite tako, da jo prevozite s strojem.

- Dostop do stroja A + smer – Sled 0 določite tako, da zapeljete stroj na točko A in vnesete vnaprej določeno vrednost smeri.
- Dostop do stroja zemljepisna dolžina/širina + smer – Sled 0 določite z vnosom vnaprej določenih vrednosti zemljepisne širine in dolžine za točko A ter z vnosom vnaprej določene vrednosti smeri.

OPOMBA: Sled 0 lahko ustvarite med tudi uporabo (npr. sajenjem), vendar nekateri gumbi med ustvarjanjem črte vodenja ne bodo na voljo.

Dostop s strojem

Dostop s strojem je metoda ravne sledi, ki se uporablja za vstavljanje poljskih cest med prehode za poljščino.

Smer

OPOMBA: Urejanje sledi smeri je na voljo, samo če uporabljate ravne sledi, ustvarjene z metodo A + smer ali metodo zemljepisna širina/dolžina + smer.

Nove informacije o smeri se shranijo v obstoječo sled, vsakič ko se ta vrednost spremeni. Če so podatki izvoženi v središče John Deere Operations Center po spremembi smeri, bo spremenjena sled nadomestila obstoječo sled, shranjeno v središču John Deere Operations Center.

Način izračuna črte vodenja

Izračun črte vodenja je privzeto nastavljen na način John Deere. Drugi načini izračuna črte vodenja so:

- Drugo kot John Deere 1 – uporablja način izračuna BeeLine.
- Drugo kot John Deere 2 – uporablja način izračuna Trimble.

OPOMBA: Vodilne črte je mogoče prenesti na drugega uporabnika prek skupne rabe podatkov na polju ali prek nastavitvenih datotek z uporabo pogona USB ali brezžičnega prenosa podatkov.

S pomočjo na zaslonu Središča za pomoč poiščite več informacij o ustvarjanju ravnih sledi.

Podvojena sled

Podvojena sled ustvari kopijo aktivne sledi vodenja.

Ime nove podvojene sledi se privzeto nastavi na ime prvotne sledi plus (1). Izberite polje za vnos imena sledi, da spremenite ime sledi. Novo sled je mogoče centrirati na stroju ali pomakniti v levo ali desno.

Če ste prvotno sled ustvarili z metodo A + Smer ali z metodo Zemljepisna širina/dolžina + Smer, je smer nove sledi mogoče spremeniti tako, da izberete polje za vnos smeri.

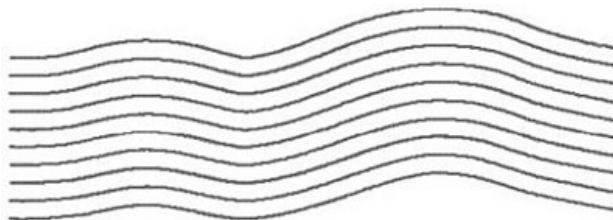
Način sledenja krivulje

Krivulje AB



Krivulje AB

PC28723—UN—25AUG22



PC9028—UN—16APR06

Krivulje AB omogočajo uporabniku, da po polju vozi po ukrivljeni črti z dvema končnima točkama (začetek in konec). Vzporedni prehodi v obeh smereh se ustvarijo glede na prvotno prevoženo sled. Vsak prehod se ustvari iz prvotnega prevoženega prehoda, kar zagotovi, da se napake pri krmiljenju ne prenesejo na celotno polje. Prehodi niso identične slike izvirnega prehoda. Ukrivljenost vsakega prehoda se prilagodi, da se zmanjša napaka med prehodi.

OPOMBA: Za informacije o nastavitvi sistema za optimalno delovanje glejte Nastavitve sledi krivulje.

Začetna posneta krivulja AB mora biti dolga najmanj 3 m (10 ft), da bo veljavna za vodenje v načinu krivulje AB.

Ko se krivulja AB (sled 0) posname, se ustvari deset dodatnih sledi (pet prehodov na obeh straneh sledi 0). Ko stroj vozi mimo pete sledi od sledi 0, se v tej smeri ustvari še dodatnih deset sledi. Sistem bo nadaljeval ustvarjanje dodatnih prehodov, ko stroj prevozi zadnji prehod, ki je prikazan na zaslonu. Stroj mora biti oddaljen največ 400 m (0.25 mi) od zadnje ustvarjene črte, da lahko sistem nadaljuje z ustvarjanjem poti krivulje. Če je stroj na zunanji meji, lahko ustvarjanje prikaza poti v bližini stroja na zaslonu traja več minut. V tem času bo na zaslonu prikazano sporočilo "Računam krivulje".

OPOMBA: V načinu krivulje AB je na voljo preskok prehoda.

Prehodi niso identične slike izvirnega prehoda. Ukrivljenost vsakega prehoda se prilagodi, da se ohrani napaka med prehodi. Z vsakim naslednjim prehodom postane ukrivljenost prehodov bolj konveksna ali konkavna.

OPOMBA: V načinu sledenja krivulje AB se lahko prikažejo sporočila za ostri zavoj in konec poti.

Poti krivulje AB se ustvarijo z 91-metrskim (300 ft) dolgim ravnim podaljškom, ki se doda na konce dejanskih posnetih poti. Podaljški črte se bodo iztegnili pred posneto črto in za njo, da bodo poravnali stroj ali nadaljevali pot.

Če je izbran premik poti, bo trenutna pot prilagojena in na obeh straneh bo znova ustvarjenih pet prehodov. Krivuljo AB je mogoče uporabiti, ko so izhodiščne poti že ustvarjene. Dodatne poti bodo ustvarjene med delom. Uporabite gumba za pomikanje v levo in v desno, da pomaknete in ponovno ustvarite sledi krivulje AB.

Glejte Zaslonko pomoč za več informacij o ustvarjanju sledi krivulje AB.

Podvojena sled

Podvojena sled ustvari kopijo aktivne sledi vodenja.

Ime nove podvojene sledi se privzeto nastavi na ime prvotne sledi plus (1). Izberite polje za vnos imena sledi, da spremenite ime sledi. Novo sled je mogoče centrirati na stroju ali pomakniti v levo ali desno.

Vodenje na krivulji AB

Najbližja sled je označena z debelejšo belo črto.

Številka sledi je prikazana pod indikatorjem točnosti poti in se samodejno posodablja, ko se približate novi sledi. Številka sledi označuje število oddaljenih črt in smer od sledi 0. Smer sledi je prikazana glede na sled 0 (sever, jug, vzhod ali zahod). Številka poti se spreminja, ko je stroj na polovici med dvema sledema.

Razdalja napake sledi je prikazana v indikatorju točnosti poti. Napaka sledi prikazuje oddaljenost od najbližje sledi do stroja. Število napak sledi se bo povečevalo, dokler stroj ne doseže točke na sredini med dvema sledema. Ko je dosežena srednja točka, se število napak sledi odšteva, ko se stroj približa naslednji sledi.

Adaptivne krivulje



PC702238—UN—05FEB26

Iskanje adaptivne krivulje

OPOMBA: Glejte dodatne informacije o optimizaciji zmogljivosti sistema. (Glejte razdelek Nastavitve ukrivljene sledi v tem poglavju.)

Sledenje adaptivne krivulje uporabniku omogoča snemanje ročno prevožene ukrivljene poti. Ko je posnet prvi ukrivljen prehod in upravljavec obrne stroj, se

prikaže razširjena pot in upravljavec lahko uporabi vzporedno sledenje ali vklopi AutoTrac.

Po posnetem začetnem prehodu se vsak dodatni prehod ustvari iz izvirnega prevoženega prehoda, kar zagotavlja, da se napake pri krmiljenju ne razširijo na celotno polje.

Ko je izbrana adaptivna krivulja, se ikona prikaže v zgornjem desnem kotu zaslona. Z izbiro te ikone lahko uporabnik preklaplja med razpoložljivimi krivuljami.

OPOMBA: Funkcija Preskoči prehod omogoča upravljavcu, da pelje mimo ali preskoči sled poleg trenutne sledi. V načinu snemanja adaptivnih krivulj funkcija Preskoči prehod ni na voljo.

Ustvarjeni prehodi niso identične slike izvirnega prehoda. Ukrivljenost prehoda se spremeni, da se ohrani točnost med prehodi. Po potrebi lahko uporabnik pot krivulje spremeni kjerkoli na polju tako, da stroj preprosto usmeri s podaljšane poti.

OPOMBA: V načinu sledenja adaptivni krivulje se lahko prikažejo obvestila o ostrem zavijanju in koncu poti.

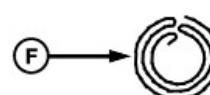
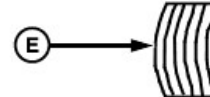
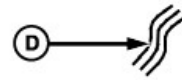
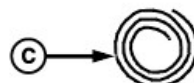
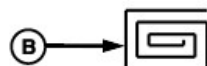
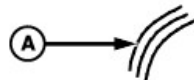
Upravljavec lahko ročno vozi po ustvarjenih črtah vodenja z uporabo vzporednega sledenja ali vklopi AutoTrac, ko je posnet začetni prehod in prikazana razširjena pot.

Če ustavite sejo snemanja krivulje, se črta ne prikaže pred strojem. Upravljavec lahko uporablja AutoTrac le na črtah, ki so na voljo iz prejšnjih sej snemanja. Zaključevanje seje snemanja bo shranilo vse posnete segmente krivulje v tej seji kot eno sled.

OPOMBA: Funkcija Premik sledi ni priporočena pri uporabi adaptivnih krivulj. V načinu za adaptivne krivulje premikanje sledi ne kompenzira lezenja sistema GPS.

Dodatne segmente krivulje je mogoče dodati obstoječi adaptivni ukrivljeni sledi pri urejanju sledi vodenja.

Z uporabo zaslonske pomoči Središča za pomoč poiščite več informacij o ustvarjanju adaptivnih ukrivljenih sledi.



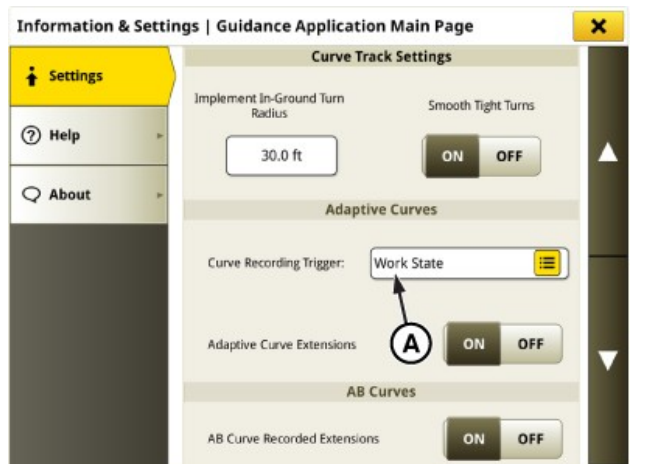
PC9032—UN—17APR06

- A—Preprosta krivulja
- B—Pravokotnik
- C—Spirala
- D—Krivulja S
- E—Dirkališče
- F—Krog

Način sledenja adaptivne krivulje omogoča upravljavcu vožnjo in vodenje po različnih vzorcih polja.

- Preprosta krivulja
- Krivulja S
- Pravokotnik
- Dirkališče
- Spirala
- Krog

Podaljški črt se lahko dodajo obstoječi sledi prilagodljive krivulje. To so začasni podaljški (90 m), ki se prikažejo, ko ste blizu črte. Ni jih treba zapisovati.



PC676265—UN—26JUN25

Podaljški prilagodljive krivulje

Če se krivulja ne snema, črte niso projicirane in upravljavec lahko AutoTrac izvaja samo na razpoložljivih črtah. Pri snemanju se bodo črte projicirale z zamikom na prejšnje. To se je mogoče uporabiti za ročno snemanje druge črte ali pa lahko upravljavec izbere AutoTrac v načinu Sprožilniki snemanja krivulje in AutoTrac na projicirani črti.

Načini sledenja v obliki kroga



Krožna sled

PC28726—UN—30AUG22

Okrogla sled upravljavcu omogoča ustvariti koncentrične krožne vodilne črte. Predvidena je za uporabo na poljih s središčno osjo.

Okrogla sled temelji na koordinatah zemljepisne dolžine in širine na sredini osi. Koncentrične vodilne črte se ustvarijo na osnovi razmika sledi navzven do 1,6 km (1 mi.) od sredine osi.

Okrogla sled namenjena delovanju s središčem na podlagi z naklonom, manjšim od 2 %. Ker okrogla sled ustvari krožni razmik na ravnini, se razmik vodilne črte in sled središčne osi ne ujemata, ko se sledi začnejo oddaljevati od sredine osi pri nagnjenem terenu. Ta razmik se zgodi zaradi razlike v prevoženi razdalji po hribu in na vodoravni površini. Razlika v razdalji se poveča s povečevanjem nagiba.

Premik sledi se uporablja za premik sledi v radialni smeri proti središču ali stran od njega. Premik sledi ne premakne samega središča. Premik sledi omogoča uporabnikom, da uporabljajo različne širine priključkov, upoštevajo različne dolžine središčnih stolpov ali upoštevajo raztegovanje ali krčenje odsekov za namakanje s središčno točko. Če dodate rob okrogle sledi, ga spremenite ali izbrišete, se bodo obstoječi zamiki te sledi izbrisali. Pri uporabi premika sledi z robom priključek ne bo poravnan z robom.



Razdalja do središčne točke

PC20395—UN—08DEC14

Vodenje po adaptivnih krivuljah

POMEMBNO: Če potrebujete ponovljivost s shranjenimi podatki za sledenje adaptivne krivulje, je potrebno, da začetne podatke sledi in naknadne prehode po polju ustvarite s točnostjo StarFire RTK. Bazna postaja RTK mora delovati v načinu Absolutna baza.

OPOMBA: Razmik med sledmi za podatke sledi adaptivne krivulje je konstanten. Če se pri vračanju na polje uporablja drugačna širina priključka, morate posneti nove podatke.

Najbližja sled je označena z debelejšo belo črto. Razdalja napake sledi je prikazana v indikatorju točnosti poti. Napaka sledi prikazuje oddaljenost od najbližje sledi do stroja. Število napak sledi se bo povečevalo, dokler stroj ne doseže točke na sredini med dvema sledema. Ko je dosežena srednja točka, se število napak sledi odšteva, ko se stroj približa naslednji sledi.

Razdalja do središčne točke prikazuje razdaljo od sredine kroga do trenutnega položaja. Razdalja je prikazana samo do 1609 m (5280 ft.). Funkcija mora biti vklopljena v nastavitvah okrogle sledi, da bo na zemljevidu vodenja prikazan gumb. Ko je gumb prikazan na zemljevidu vodenja, ga pritisnite, da prikazete ali skrijete razdaljo.

Okroglo sled lahko ustvarite na dva načina:

Geografska širina/dolžina v obliki kroga

PC28727—UN—25AUG22

Geografska širina/dolžina v obliki kroga

- Če sta koordinati zemljepisne dolžine in širine na sredini osi znani, vnesite položaj, da ustvarite krožno sled.

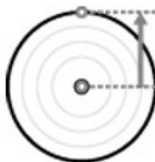
Vožnja v krogu

PC28726—UN—30AUG22

Vožnja v krogu

- Koordinati zemljepisne dolžine in širine na sredini osi se izračunata iz prevožene poti. Koncentrične okrogle vodilne črte se ustvarijo iz koordinat.
- Priporočamo, da prevozite celotni krog, da omogočite optimalni izračun središča kroga. Če prevozite več kot en krog, se natančnost izračuna ne bo povečala.

S pomočjo na zaslonu Središča za pomoč poiščite več informacij o ustvarjanju okroglih sledi.

Rob okrogle sledi

PC17399—UN—08DEC14

OPOMBA: Rob okrogle sledi je mogoče uporabljati samo na prikazovalnikih 4. generacije in G5. Podatkov o robovih ni mogoče uporabljati na prikazovalnikih GreenStar 3.

Rob okrogle sledi predstavlja zunanjo mejo sredinske osi. Na zemljevidu vodenja je prikazan kot oranžna črta.

Če ustvarite rob okrogle sledi, je mogoče ustvariti vodilne črte z začetkom na robu. V nasprotnem primeru se vodilne črte ustvarijo z začetkom na sredini osi.

OPOMBA: Razmik med sledmi in delovna širina mora biti enaka za konec priključka, da se poravnata ob rob.

Ko ustvarite vodilne črte, je rob referenčna točka in ne sredina kroga. To je lahko koristno, če na istem polju uporabljate priključke z različnimi razmiki med sledmi. Vnesite nov razmik med sledmi in vodilne črte se bodo prilagodile, začenši na robu. Vodilne črte se ustvarijo na osnovi roba s pomočjo razmika med sledmi in premikov. Če rob izbrišete, se vodilne črte ustvarijo iz sredine navzven.

Vodenje po okrogli sledi

Kadar uporabljate okroglo sled, vam sledi ni treba prevoziti v določenem zaporedju. Najbližja sled je označena z debelejšo belo črto.

Številka sledi je prikazana pod indikatorjem točnosti poti in se samodejno posodablja, ko se približate novi sledi. Številka sledi označuje število oddaljenih črt in smer od sledi 0. Smer sledi je prikazana glede na sled 0 (sever, jug, vzhod ali zahod). Številka poti se spreminja, ko je stroj na polovici med dvema sledema.

Razdalja napake sledi je prikazana v indikatorju točnosti poti. Napaka sledi prikazuje oddaljenost od najbližje sledi do stroja. Število napak sledi se bo povečevalo, dokler stroj ne doseže točke na sredini med dvema sledema. Ko je dosežena srednja točka, se število napak sledi odšteva, ko se stroj približa naslednji sledi.

Način sledenja meje

PC28728—UN—25AUG22

Sled zapolnjevanja meje

Sled zapolnjevanja meje ustvari sledi za vodenje na podlagi mer zunanjih meja ter razmika med sledmi.

OPOMBA: Sled zapolnjevanja meje ne uporablja kompenzacije zaradi naklona. Če je polje na pobočju, priporočamo uporabo adaptivnih krivulj.

Zaslon ustvari tri smerne črte na podlagi oblike meje in razmika med sledmi, eno zunaj meje in dve znotraj meje. Ko se stroj pomika po polju, se ustvarijo dodatne sledi meje. Na konce vsake sledi meje so dodani podaljški v dolžini 15 m (50 ft) v ravni črti.

OPOMBA: Če izberete premik sledi, bodo vse sledi prilagojene in znova ustvarjene.

Ravna sled zapolnjevanja

S pritiskom gumba Snemanje zapolnjevanja ustvarite vodilne črte s pomočjo funkcije ravnega zapolnjevanja znotraj meja celotnega polja. Za ustvarjanje vodilnih črt funkcija Ravna sled zapolnjevanja uporablja metodo A +

B funkcije Ravna sled. Če uporabljate Upravljanje razdelkov, priporočamo, da prehode za ustvarjanje sledi zapolnjevanja meje izvedete, preden uporabite funkcijo Snemanje zapolnjevanja.

Sledi zapolnjevanja meje ni mogoče izvoziti v drug prikazovalnik. Če želite sled zapolnjevanja meje uporabiti na drugem prikazovalniku, lahko ustvarite isto sled s pomočjo iste zunanje meje.

Navodila za sled zapolnjevanja meje

Najbližja sled je označena z debelejšo belo črto.

Številka sledi je prikazana pod indikatorjem točnosti poti in se samodejno posodablja, ko se približate novi sledi. Številka sledi označuje število oddaljenih črt in smer od sledi 0. Smer sledi je prikazana glede na sled 0 (sever, jug, vzhod ali zahod). Številka poti se spreminja, ko je stroj na polovici med dvema sledema.

Razdalja napake sledi je prikazana v indikatorju točnosti poti. Napaka sledi prikazuje oddaljenost od najbližje sledi do stroja. Število napak sledi se bo povečevalo, dokler stroj ne doseže točke na sredini med dvema sledema. Ko je dosežena srednja točka, se število napak sledi odšteva, ko se stroj približa naslednji sledi.

ZIDXX1X,1749537808095-82-12FEB26

AutoPath

AutoPath uporablja informacije o vrstah ali mejah za ustvarjanje črt vodenja za nadaljnje delovne postopke na polju. AutoPath zmanjšuje ugibanje in potrebo po vnosu upravljavca za natančno vodenje po polju. Črte AutoPath skrajšajo čas nastavitve, zmanjšajo napačno ocenjevanje položaja vrst in škodo, povzročeno na poljščini, zaradi nenatančne nastavitve vodenja.

Predn uporabite črte vodenja AutoPath, uvozite podatke o črtah AutoPath iz središča John Deere Operations Center. Podatki o črtah AutoPath so vključeni v nastavitveni datoteki. Če ni na voljo izvornih podatkov, je mogoče črte vodenja AutoPath ustvariti z uporabo meje. Za več informacij glejte Urejanje AutoPath v Pomoči na zaslonu.

Posebne zahteve za stroj:

AutoPath je združljiv z naslednjimi stroji, opremljenimi s sistemi AutoTrac John Deere ali Reichardt Green Fit:

OPOMBA: Za optimalno učinkovitost uporabite AutoTrac RowSense z AutoPath.

- Traktor
- Pršilnik
- Kombajn
- Vrstna kosilnica

OPOMBA: Dokumentacija AutoPath ni na voljo, ko je način dokumentiranja ISOBUS omogočen v nastavitvah Priprava za delo.

AutoPath (vrste)

AutoPath (vrste) uporablja zabeležene podatke o izvornih delovnih postopkih, odmike stroja in razmike med sledmi za ustvarjanje črt vodenja za nadaljnje delovne postopke na tem polju. AutoPath (vrste) zmanjšuje ugibanje in potrebo po vnosu upravljavca za natančno vodenje po stoječih poljščinah. Črte AutoPath skrajšajo čas nastavitve, zmanjšajo napačno ocenjevanje položaja vrst in škodo, povzročeno na poljščini, zaradi nenatančne nastavitve vodenja.

Zahteve za izvorni delovni postopek za AutoPath (vrste):

OPOMBA: Natančnost črt AutoPath je odvisna od natančnosti podatkov izvornega delovnega postopka. Pri snemanju izvornega delovnega postopka priporočamo aktivno vodenje priključka ali vodenje priključka AutoTrac.

Izvorni delovni postopek je posnet delovni postopek, ki se uporablja za ustvarjanje črt AutoPath. Združljivi izvorni delovni postopki so oranje, setev in nanašanje.

OPOMBA: Izvorni delovni postopek je treba zabeležiti s sprejemnikom priključka.

Če izvorni delovni postopek ne vključuje podatkov o vrsti, morajo vsi naslednji delovni postopki na tem polju, kot so sajenje, nanos izdelka ali žetev, vsebovati določene vrste, da lahko AutoPath ustvari črte vodenja.

Izvorni podatki o delovnem postopku, posredovani središču John Deere Operations Center, morajo biti zabeleženi z naslednjim:

- Sprejemniki StarFire, ki uporabljajo raven signala SF3 ali boljšo, tako na stroju kot na priključku.

OPOMBA: Sprejemniki StarFire, ki uporabljajo signal SF-RTK ali novejši, so potrebni za podporo sajenja in žetve sladkornega trsa za večsezonsko ponovljivost.

OPOMBA: Prepričajte se, da je TCM umerjen na vseh sprejemnikih (stroj in priključek).

OPOMBA: Za beleženje podatkov se lahko uporabi skupni signal.

- Univerzalni prikazovalnik G5 ali G5^{Plus}.

Združljivi priključki za AutoPath (vrste):

- Sadilnik John Deere s krmilno enoto SeedStar 2 ali novejšo
- Sadilnik ISOBUS, ki ni stroj družbe John Deere

- Delovna širina mora biti nastavljena kot vrste.
- Če je širina vrste večja od 254 cm (100 in), naslednji delovni postopki zahtevajo natančno določene vrste.
- Virtualni sadilnik (priključek brez krmilne enote)
 - Delovna širina mora biti nastavljena kot vrste.
- Priključek za oranje John Deere s krmilno enoto
 - Naslednji delovni postopki zahtevajo natančno določene vrste.
- Virtualni priključek za oranje (brez krmilne enote)
 - Priporočamo, da delovno širino nastavite kot vrste.
 - Če delovna širina ni nastavljena kot vrste ali če je večja od 254 cm (100 in), naslednji delovni postopki zahtevajo natančno določene vrste.

Zahteve za uporabo AutoPath (vrste)

- Nastavitvena datoteka iz središča John Deere Operations Center vsebuje podatke AutoPath.
- Univerzalni prikazovalnik G5 mora imeti veljavno licenco za AutoPath.
- Stroj je opremljen s sprejemnikom StarFire, ki uporablja raven signala SF3 ali boljše.

OPOMBA: Za optimalno delovanje uporabite isto raven signala, ki je bila uporabljena za snemanje izvornega delovnega postopka.

- Stroj je opremljen s sistemi AutoTrac John Deere ali Reichhardt Green Fit.
- Vrsta poljščine mora biti poljščina v vrsti, za najboljše rezultate pa priporočamo uporabo najnovejših izvornih podatkov.

Ustvarjanje AutoPath (vrste):

OPOMBA: Datotek AutoPath ni mogoče izvoziti iz prikazovalnika.

OPOMBA: Datoteke AutoPath, uvožene na prikazovalnik, je mogoče spremeniti, vendar spremembe ne bodo sinhronizirane s središčem John Deere Operations Center.

Ko stroj pripelje na polje, ki ima povezano datoteko izvornega delovnega postopka, bodo samodejno ustvarjene črte vodenja AutoPath, optimizirane za najmanjše število poti. Trenutno sled AutoPath lahko nato urejate na strani Izbera sledi vodenja. Izberite gumb Način, da izberete način, ki se uporablja za ustvarjanje prehodov. AutoPath (vrste) ima naslednje možnosti ustvarjanja sledi:

- Če želite povsem pokriti polje s kar najmanj prehodi, izberite možnost Optimiziraj za čim manj prehodov.

OPOMBA: Če je delovna širina trenutnega postopka ožja od delovne širine izvornega postopka, je možnost Sledi preходом izvornega delovnega postopka samodejno obarvana sivo.

- Izberite možnost Sledi preходом izvornega delovnega postopka, da uporabite samo prehode, ki se ujemajo s prehodi izvornega delovnega postopka. Sledenje preходом izvornega delovnega postopka zmanjša potlačenoost, vendar lahko privede do prekrivanja pokritosti.



Default to this Method

PC613046—UN—20FEB24

Potrditveno polje za privzeti način

Privzeta možnost je Optimiziraj za čim manj prehodov. Za spremembo privzete nastavitve na Sledi preходом izvornega delovnega postopka izberite izbirni gumb in nato označite potrditveno polje Privzeto za ta način. Ta korak zagotavlja, da način ustvarjanja ostane enak med polji.

Črte AutoPath (vrste) so privzeto nastavljene na 20 m (66 ft) za koncem vrste. Razširitve črt je mogoče spremeniti v naprednih nastavitvah. AutoPath (vrste) lahko poveže črte prek vrzeli do 50 m (164 ft), na primer prek vodotoka.

OPOMBA: Podaljški črt bodo privzeto nastavljeni na "Izklopljeno", če je zaznan stroj za sladkorni trs.

OPOMBA: Za več informacij o naprednih nastavitvah glejte zaslonsko pomoč.

AutoPath (meje)

OPOMBA: Datotek AutoPath ni mogoče izvoziti iz prikazovalnika.

AutoPath (meje) uporablja informacije o mejah polja za ustvarjanje črt vodenja. AutoPath (meje) zahteva natančne informacije o mejah polja za ustvarjanje prehodov. Ta način je primeren za delovanje stroja med vrstami, kjer ni posejanih poljščin, ter za sajenje novih vrst poljščin.

Ustvarjanje AutoPath (meje):

Ko se stroj pripelje na polje, ki nima povezane datoteke izvornega delovnega postopka, vendar ima določeno mejo, AutoPath (meje) ustvari prehode glede na naslednje pogoje:

- Če je bil zunanji načrt vodenja dan v skupno rabo iz meje, bo AutoPath (meje) ustvaril podatke neposredno.
- Če načrt izven naprave ni bil deljen, vendar je meja določena za trenutno polje, lahko upravljavec izbere

obstoječi načrt meje za polje ali ustvari nov načrt meje z uporabo menija Podatki.

- Če informacije o meji polja niso popolne, lahko uporabnik izbere bližnjico do aplikacije za polja in meje, da dokonča nastavev informacij o meji. AutoPath (meje) ne more biti dokončan, dokler meja ni popolna.

OPOMBA: Če obstaja datoteka izvirnega delovnega postopka, bo AutoPath (vrste) ustvaril prehode iz podatkov izvirnega delovnega postopka.

Če je bil začetni poziv za poravnavo z mejo preskočen, se lahko AutoPath (meje) ustvari kadarkoli z uporabo nastavitve sledi za izbiro črte AutoPath in izbiro obstoječega načrta meje ali ustvarjanjem novega pri urejanju črte AutoPath.

AutoPath (meje) ima naslednje metode ustvarjanja sledi:

- Izberite kot smeri, da ustvarite sledi pod želenim kotom.
- Izberite Poravnaj z mejo, da ustvarite sledi, ki so vzporedne z robom meje.
- Izberite Iz obstoječe sledi, da ustvarite ravne sledi, ki so vzporedne z obstoječo črto vodenja.

Funkcija Poravnava z mejo omogoča upravljavcu, da preprosto ustvari nabor ravnih sledi vodenja, ki so poravnane z določenim odsekom meje polja. Prikazovalnik privzeto izbere najdaljši ravni rob meje, vendar je mogoče izbrati katerikoli rob.

Črte AutoPath (meje) so privzeto nastavljene na 20 m (66 ft) za koncem vrste.

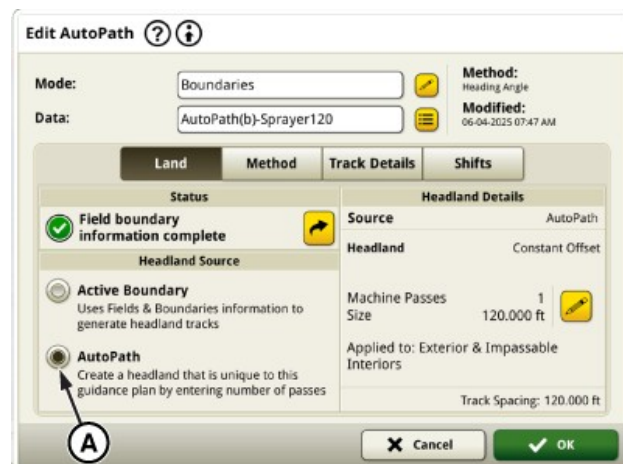
OPOMBA: Za več informacij o naprednih nastavitvah glejte zaslonsko pomoč.

Ustvari robove polja:

Ko so robovi polja nastavljeni v AutoPath (meje), možnost Polja in meje uporabnikom sporoči, da so robovi polja določeni drugje, ter jih usmeri na določanje robov polja v AutoPath.

Za ustvarjanje robov polja sledite naslednjemu postopku:

1. Pojdite na Uredi AutoPath.
2. Izberite vir robov polja AutoPath.



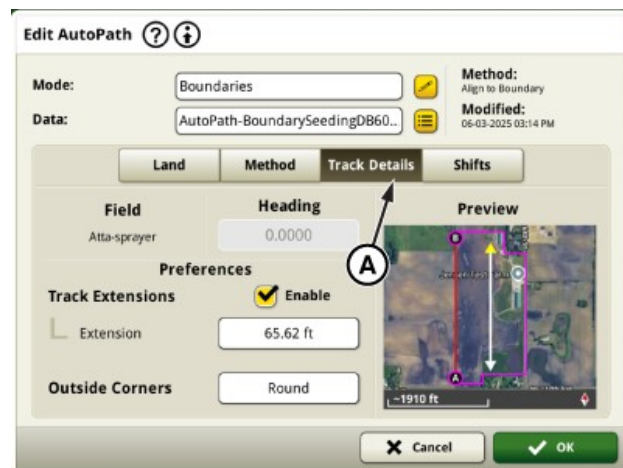
PC676263—UN—17JUN25

Vir robov polja

A—AutoPath

3. Kliknite na prehode stroja, da nastavite število prehodov.
4. Kliknite na V redu, da zaključite postopek.

Podrobnosti o sledi:



PC676267—UN—24JUN25

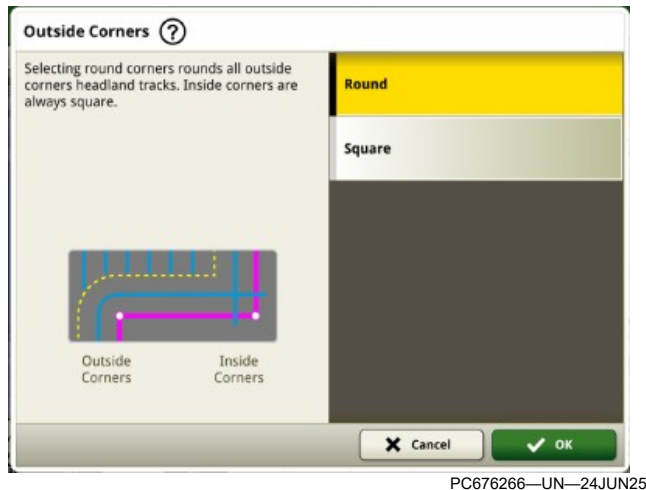
Stran Podrobnosti sledi

A—Zavihek Podrobnosti sledi

Zavihek Podrobnosti o sledi prikaže informacije o polju, smeri ter meji in robu polja za izbrano sled.

OPOMBA: Informacije o mejah in robu polja niso potrebne, če je AutoPath ustvarjen iz vrst.

Izbira vrste zunanje kota omogoča izbiro med kvadratnim ali okroglim zunanjim kotom.



Zunanji koti

Okno Predogled prikaže predogled AutoPath, ki bi bil ustvarjen. Smer sledi je mogoče spremeniti tako, da izberete vnosno polje in jo prilagodite zahtevanim vrednostim.

Način ustvarjanja AutoPath je mogoče spremeniti na zavihku Podrobnosti o sledi tako, da izberete gumb Uredi ob imenu načina.

OPOMBA: Za več informacij glejte zaslonsko pomoč.

Nastavitve vidljivosti sledi lahko uporabite za izbiro črt, ki so prikazane v pogledu zemljevida. Pogled zemljevida je mogoče preklapati med vsemi sledmi, sledmi na polju in sledmi roba polja. Privzeti pogled je Prikaži vse sledi.

OPOMBA: Nastavitve vidljivosti sledi niso na voljo med uporabo AutoPath (vrste).

ZIDXK1X,1751352575676-82-29SEP25

Premik sledi



PC16665—UN—18MAR13

- A—Premik sledi na sredino
B—Premik sledi v levo
C—Premik sledi v desno

Premik sledi prilagodi položaj nastavljenega sledi v levo, na sredino ali v desno od stroja. S Premikom sledi lahko izravnate lezenje navigacijskega sistema GPS.

OPOMBA: Lezenje je neizogibno pri vseh satelitskih sistemih z diferencialnimi popravki.

Pri uporabi diferencialnega popravka SF1, SF2 ali SF3 (ali pri uporabi načina hitrega pregleda RTK) se lahko sled premakne s časom ali pri vklopu sistema. Za kompenzacijo lezenja sistema GPS lahko uporabite funkcijo Premik sledi.

Premik sledi prilagodi položaja sledi 0 in vseh vodilnih črt, ki so povezane s to sledjo. Vodilne črte se pomaknejo desno ali levo na vnaprej nastavljeno razdaljo. Upravljevec lahko prav tako centrira vodilno črto na stroju.

Če želite sled postaviti na sredino trenutnega položaja stroja, izberite Premik sledi na sredino (A). Za premik črte v levo izberite Premik sledi v levo (B). Za premik črte v desno izberite Premik sledi v desno (C).

OPOMBA: Glavni gumb za Premik sledi je privzeto vključen.

Premik sledi je onemogočen, ko je aktivirano snemanje adaptivne krivulje.

Največja dovoljena vrednost koraka premika z aktivnim AutoTrac je 30 cm (12 in). Če AutoTrac ni aktiven, lahko upravljevec opravi premike do 914 cm (360 in).

Funkcija Premik sledi ni priporočena pri uporabi adaptivnih krivulj. Premik temelji na trenutni smeri sledi in ne na geometriji celotne sledi. Funkcija Premik sledi lahko povzroči, da se nekateri deli sledi premaknejo bližje ali dlje od želenega premika.

OPOMBA: Sredinska premična sled ni na voljo, ko se zaznavanje vrst uporablja za krivulje AB in sledi meja.

Premik sledi je na voljo, če uporabljate krivulje AB. (Glejte Premik krivulj AB.)

Skupni premiki so vidni samo pri urejanju ravne ali okrogle sledi. Brisanje sledi je mogoče za vse sledi.

Premiki črt vodenja v skupni rabi

Za skupno rabo premika črte vodenja:

1. Premaknite aktivno črto vodenja.
2. Odprite Seznam sledi vodenja.
3. Izberite gumb Skupna raba, da premaknete aktivno črto vodenja in njene premike črt v skupno rabo z delovno skupino.

Za sprejem premika črte vodenja:

OPOMBA: Če je aktivno črto vodenja premaknil drug uporabnik, se obvestilo o premiku ne pojavi, dokler znova ne izberete aktivne črte.

1. Izberite drugo črto vodenja.

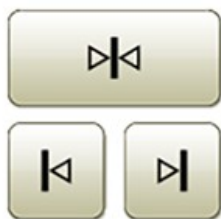
2. Znova izberite prejšnjo črto vodenja.

Premik enojne črte

OPOMBA: Premik enojne črte je na voljo samo za ravne sledi in krivulje AB.

AutoTrac ostane aktiven, če uporabite premik ene črte.

OPOMBA: Premik enojne črte lahko uporabite samo za premik sledi do 30 % razmika med sledmi za ravne sledi in 40 % za krivulje AB.



PC28718—UN—25AUG22

Gumbi premika enojne črte

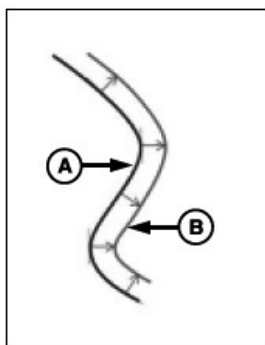
A—Premik sledi na sredino
B—Premik sledi v levo
C—Premik sledi v desno

Premik ene črte premakne položaj ene črte vodenja v levo ali desno, ne da bi to vplivalo na lokacijo ali obliko sledi okoli nje. Na koncu obrata ali ko izberete novo sled, se premik ponastavi na nič.

Modul premika enojne črte lahko dodate na stran za izvajanje z aplikacijo Upravitelj postavitev.

Premik krivulj AB

Prikazovalniki G5 premikajo krivulje AB z drugačno logiko od drugih načinov vodenja. Namesto ravnih in bočnih premikov krivulje AB uporabljajo radialne premike. Radialni premiki podpirajo smerni premik, ki je pravokoten na tangento krivulje pri vsaki točki vzdolž sledi. Vsaka točka vzdolž krivulje se premakne med regeneracijo. Oblika in geometrija krivulje se s premikom spremenita.



PC27479—UN—06SEP19

Primer premika krivulje AB

A—Krivulja AB
B—Nova krivulja AB

Pri premiku krivulje AB (A) se nova krivulja AB (B) premakne radialno na točki premika. Radialni premik se prenese po dolžini črte. Razmik med sledmi in smer nove krivulje temeljita na prvotni krivulji AB.

OPOMBA: Glajenje krivulj se uporablja pri vsakem novem prehodu. Glajenje lahko povzroči majhne vrzeli pri prekrivanju. Če je treba, lahko v nastavitvah vodenja izklopite glajenje segmentov črte.

Uvažanje in izvažanje premikov krivulje AB

Če uvažate krivulje AB s premiki s prikazovalnika GreenStar 3 2630, se uvozijo premaknjene črte. Če se katera koli mera ali aplikacija spremeni, te spremembe ne bodo upoštevane pri obnovi krivulj AB. Za upoštevanje teh sprememb je treba krivuljo AB obnoviti z uporabo prvotne krivulje AB.

Radialni premiki na prikazovalniku G5 niso združljivi z drugimi vrstami prikazovalnikov.

Krivulje AB, izvožene na prikazovalnike GreenStar 2, GreenStar 3 ali v središče John Deere Operations Center, ohranijo svoje radialne premike med uvozom nazaj na prikazovalnik G5, le če krivulje AB niso bile spremenjene med uporabo na drugih vrstah prikazovalnikov.

OPOMBA: Prikazovalnik 4. generacije ne podpira uvažanja premikov.

ct47125,1705346976821-82-29SEP25

Obvestilo o spremembi delovne širine

Omogočite obveščanje o spremembi delovne širine, da prejmete obvestilo, kadar koli pride do spremembe delovne širine stroja ali priključka.

ct47125,1708279572721-82-18FEB24

Prazne črte

Prazne črte so črte vodenja, ki so označene z drugačno barvo, da uporabnika opomnijo, da mora na tem prehodu izvesti dejanje. Tako lahko prazne črte opomnijo uporabnika, da ročno izklopi dele sadilnika, tako da semena niso posajena na vnaprej določenih poteh. Te vnaprej določene poti lahko uporabljate za vrste koles med sezono, da zmanjšate stiskanje prsti in poškodbe poljščin na preostanku polja.

Za več informacij o praznih črtah glejte zaslonsko pomoč.

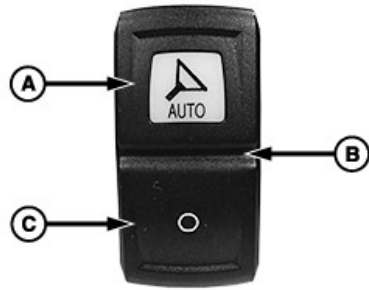
ct47125,1708279572586-82-18FEB24

Skupni signal

Funkcija Skupni signal uporablja korekcijski signal stroja in ga pošilja sprejemniku priključka in drugim strojem med uporabo Sinhronizacije stroja. Na stroju mora biti nameščen sprejemnik z najnatančnejšim korekcijskim signalom.

ct47125,1708279572455-82-18FEB24

Stikalo za cesto in nadaljevanje



PC20494—UN—19AUG19

Stikalo za cesto in nadaljevanje

- A—Položaj za nadaljevanje
B—Položaj za vklop
C—Položaj za izklop

Na stikalu za cesto in za nadaljevanje izberite:

- Položaj za nadaljevanje (A) – AUTO polovica preklonnega stikala.
- Položaj za vklop (B) – sredinski položaj preklonnega stikala.
- Položaj za izklop (C) – odprti del preklonnega stikala.

ct47125,1708279572310-82-18FEB24

Razmik med sledmi

OPOMBA: Kadar je stroj več kot 16 km (10 mi) oddaljen od sledi 0, se natančnost črt vodenja zmanjša.

Funkcija Razmik med sledmi se uporablja pri vodenju za določanje, kako daleč je vsak prehod od zadnjega prehoda. Razmik med sledmi je podoben kot delovna širina, le da se razmik med sledmi uporablja samo za vodenje in sta obe vrednosti medsebojno neodvisni.

Da ohranite širino vrst med prehodi, nastavite razmik med sledmi enako kot delovno širino. Da zagotovite določeno prekrivanje za oranje ali škropljenje ali da upoštevate lezenje GPS, nastavite razmik med sledmi tako, da bo manjši od delovne širine.

ct47125,1708279572181-82-18FEB24

Nabor sledi

Nabor sledi je skupina črt vodenja, ki jo je ustvaril

upravljaavec. Nabori sledi upravljavcu omogočajo, da hitro preklopi med različnimi sledmi vodenja.

Ustvarite nabor sledi

1. Pritisnite gumb Nastavi sled ali modul Naslednja sled na strani izvajanja.
2. Izberite gumb Novi nabor sledi.
3. Izberite gumb Dodaj sled in na seznamu izberite želeno sled.
4. Ponovite 3. korak, dokler niso vse želene sledi dodane naboru sledi.

Izberite Nabor sledi

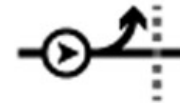
1. Pritisnite gumb Nabor sledi ali modul Naslednja sled na strani izvajanja.
2. Izberite nabor sledi na strani Seznam sledi vodenja.

OPOMBA: Če odstranite črto iz nabora sledi, ta ne bo izginila z zaslona. Če izbrišete nastavljeno sled, se ne bodo izbrisale sledi v nastavljeni sledi na zaslonu.

Več informacij lahko najdete v datotekah zaslonske pomoči.

ct47125,1708279572049-82-18FEB24

Zamenjava sledi



PC17412—UN—15JUL13

Menjava sledi uporabnikom omogoča, da preprosto preklaplja med vodilnimi črtami. Menjavo sledi lahko uporabite tako, da ustvarite nabora sledi (skupino vodilnih črt) ali z uporabo skupnega nabora sledi (vseh razpoložljivih vodilnih črt na zaslonu). Ob izboru funkcije Zamenjaj sled se sled vodenja spremeni glede na vrstni red vodilnih črt v nastavljeni sledi.

Zamenjaj v naslednjo sled

OPOMBA: Gumb Zamenjaj sled je zasenčen, če ni izbrane sledi.

Če želite izbrati naslednjo sled vodenja, uporabite eno od naslednjih metod:

- Pritisnite gumb Zamenjaj v modulu Naslednja sled.
- V vrstici z bližnjicami izberite Zamenjaj sled.

ct47125,1708279571907-82-18FEB24

Izbira sledi vodenja

Če je možnost Izbira sledi vodenja omogočena, prikazovalnik samodejno izbere sled vodenja vsakič, ko izberete stranko, kmetijo ali polje. Če je s poljem povezanih več sledi, bo kot aktivna sled izbrana prva sled na seznamu sledi vodenja.

OPOMBA: Če uporabnik izbere novo polje, ko je sistem AutoTrac vklopljen, se aktivna sled ne spremeni.

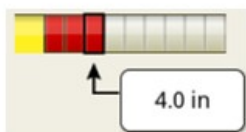
Če s poljem ni povezana nobena sled vodenja ali če uporabnik počisti izbiro stranke, kmetije oziroma polja, se namesto imena sledi prikaže "---", kar pomeni, da ni aktivne sledi. Če želite izbrati sled vodenja, na glavni strani aplikacije Vodenje izberite Nastavi sled ali pa v aplikaciji Polja izberite stranko, kmetijo ali polje.

OPOMBA: Funkcija Izbira sledi vodenja je privzeto omogočena. S tovarniško ponastavitvijo podatkov oziroma ponovnim programiranjem se ta funkcija ponastavi na privzeto nastavitvev.

ct47125,1708279571781-82-18FEB24

Nastavitve svetlobnega droga

OPOMBA: Svetlobnemu drogu pravimo tudi indikator natančnosti poti.



PC28719—UN—25AUG22
Velikost koraka svetlobnega droga

Velikost koraka – uporablja se za nastavljanje vrednosti napake sledi, ki jo predstavlja vsak kvadrat na svetlobnem drogu.

Krmili v smeri – ko je izbrana ta možnost, lučke na levi strani svetlobnega droga pomenijo, da je treba stroj krmiliti v levo, da se izravna s sledjo vodenja.

Smer iz sledi – ko je izbrana ta možnost, lučke na levi strani svetlobnega droga pomenijo, da je treba stroj krmiliti v desno, da se izravna s sledjo vodenja.

Svetlobni drog vodenja pasivnega priključka



PC671879—UN—24JUN25

A—Svetlobna vrstica za stroj
B—Svetlobna vrstica priključka

Pri uporabi vodenja pasivnega priključka se na prikazovalniku prikaže drugi svetlobni drog.

Svetlobni drog stroja (A) – prikaže razdaljo v desno ali levo, v kateri je stroj izven sledi vodenja.

Svetlobni drog priključka (B) – Prikaže razdaljo smeri v desno ali levo, v katero je središče vrtenje priključka izven sledi vodenja.

ZIDXK1X,1750077355275-82-16JUN25

Podrobnosti zemljevida AutoPath

Izberite gumb Podrobnosti zemljevida AutoPath, da prikažete podatke o vrsti in prehodih iz izvirnega delovnega postopka. Podrobnosti zemljevida AutoPath upravljavcu omogočijo, da prikaže, kako je AutoPath načrtoval črte vodenja skozi določeno polje.

Izberite gumb Vrste, da skrijete ali prikažete podatke o vrsti.

Izberite Prehodi izvirnega delovnega postopka, da skrijete ali prikažete prehode, ustvarjene iz izvirnega delovnega postopka.

Izberite potrditveno polje Izvirne smeri, da skrijete ali prikažete smerne puščice. Ko je to omogočeno, puščice prikazujejo smer vožnje izvirnega prehoda.

ct47125,1708279571499-82-18FEB24

Tortni prikaz stanja AutoTrac

Ikona AutoTrac ima štiri faze, ki so prikazane v tortnem diagramu stanja sistema AutoTrac:

1. Nameščeno



Nameščeno

PC28729—UN—25AUG22

Krmilnik za krmiljenje in vsa ostala strojna oprema, potrebna za uporabo, so nameščeni.

- Zaznana je upravljalna enota krmiljenja.
- Zaznana je licenca AutoTrac.

OPOMBA: Če je podprto, mora biti dokončana varnostna nastavitvev krmilnika krmiljenja.

2. Konfigurirano



Konfigurirano

PC28730—UN—29AUG22

Način sledenja je določen in veljavna sled 0 je nastavljena. Izbrana je pravilna stopnja signala StarFire za AutoTrac. Izpolnjeni morajo biti naslednji pogoji stroja:

- Sistem vodenja je vklopljen.
- Sled 0 je določena.
- Zaznan je veljaven signal GPS
- Upravljalna enota krmiljenja nima dejavnih napak.
- Sporočilo sistema TCM je na voljo in veljavno.
- Stroj je v ustrezni prestavi za delovanje.

OPOMBA: AutoTrac ostane v "1 tortnem diagramu", ko je aktiven način sadovnjaka, ker način sadovnjaka ni podprt za vodenje AutoTrac. To določa licenca SF, ki upravlja dostop do funkcij. Način sadovnjaka ni veljaven signal za AutoTrac.

OPOMBA: Če signal GPS ni veljaven, za več informacij glejte StarFire OM ali TM.

3. Omogočeno



Omogočeno

PC28731—UN—25AUG22

Gumb za VKLOP/IZKLOP sistema AutoTrac je pritisnjen. Izpolnjeni so vsi pogoji za delovanje AutoTrac in sistem je pripravljen za uporabo.

- Pritisnite gumb za vklop/izklop, da vklopite krmiljenje.

4. Vključeno



Vključeno

PC28732—UN—25AUG22

Stikalo za nadaljevanje je bilo pritisnjeno in AutoTrac krmili stroj.

- Pritisnite stikalo za nadaljevanje stroja, da vklopite AutoTrac.
- Hitrost je v veljavnem razponu
- Usmerjenost/kot stroja je znotraj ustreznega razpona sledi
- Stroj je znotraj 40 % širine sledi
- Stikalo za nadaljevanje je aktivno

Zadnja koda izhoda: Označuje, zakaj je AutoTrac izklopljen ali zakaj se ne vklopi. Izhodne kode se prikažejo v novem oknu na vrhu strani.

ZIDXK1X,1749541393875-82-10OCT25

Nastavi sled vodenja



PC28720—UN—25AUG22

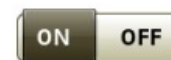
- A—Gumb Nastavi sled
B—Dodaj sled vodenja
C—Filtriraj/razvrsti sledi vodenja

1. Na glavni strani vodenja izberite NASTAVI SLED.
2. Na seznamu sledi vodenja izberite obstoječo vodilno črto ali ustvarite novo.

S pomočjo na zaslonu Središča za pomoč poiščite informacije o ustvarjanju drugačnih sledi vodenja.

ct47125,1708279571183-82-23MAY24

Omogoči sistem AutoTrac



PC28733—UN—30AUG22
Preklopni gumb za VKLOP/IZKLOP krmiljenja

A—Krmiljenje vključeno

B—Krmiljenje izklopljeno

Za omogočanje sistema AutoTrac morajo biti izpolnjena naslednja merila:

- Stroj mora imeti krmilno enoto za krmiljenje, ki podpira AutoTrac.
- Veljavna licenca, ki vključuje AutoTrac.
- Ustvarjena je bila sled vodenja. Za informacije glede ustvarjanja sledi vodenja glejte Ustvari sled vodenja v tem poglavju.
- Izbrana je pravilna stopnja signala StarFire za AutoTrac (SF1, SF2, SF3 ali RTK) in pridobljen je veljaven signal GPS.
- AutoTrac z veljavnimi signali GPS, vključno s SF1, SF2, SF3 ali RTK.
- Krmilna enota ne sme imeti aktivnih napak.

OPOMBA: Tip stroja in različica programske opreme krmilne enote krmilnika določata najmanjšo in največjo dovoljeno hitrost.

Če želite omogočiti sistem AutoTrac, izberite preklapno stikalo za vklop/izklop krmiljenja na glavni strani aplikacije Vodenje AutoTrac ali izberite bližnjično tipko AutoTrac na domači strani. Če gumba ponovno izberete, bo sistem AutoTrac onemogočen.

ct47125,1708279571041-82-18FEB24

Vklop sistema AutoTrac

⚠ OPOZORILO: Izogibajte se tveganju nesreč ali poškodb. Ko je AutoTrac vklopljen, je upravljavec odgovoren za krmiljenje na koncu poti in za preprečevanje trkov.

Sistema AutoTrac ne poskušajte vklopiti med vožnjo po cesti.

1. Izberite gumb za vklop/izklop krmiljenja, da vklopite ali izklopite krmiljenje.
2. Ko s strojem zapeljete na pot za vodenje, se pred ikono stroja prikaže označena črta za navigacijo.
3. Ko želite vklopiti pomoč pri krmiljenju, ročno vklopite AutoTrac s pritiskom stikala za nadaljevanje.

ct47125,1708279570911-82-18FEB24

Stikalo za nadaljevanje



PC28734—UN—29AUG22

Primer stikala za nadaljevanje



Ikona AutoTrac

PC20427—UN—28JUL16

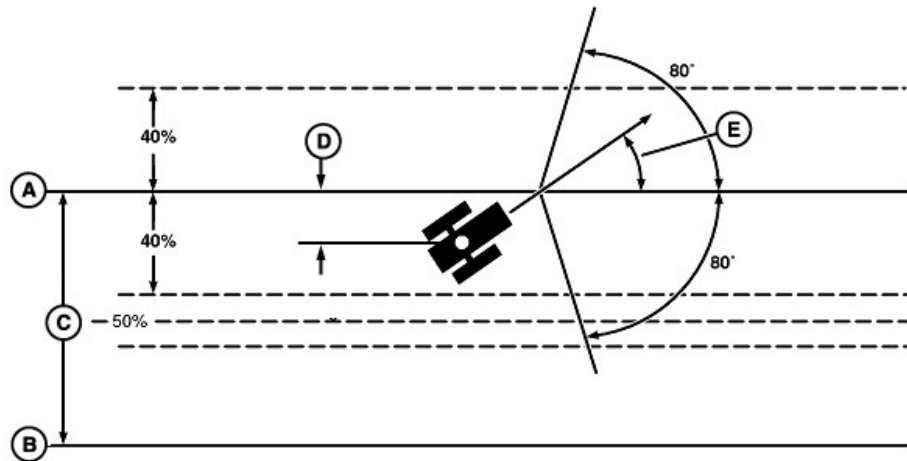
A—Stikalo za nadaljevanje

OPOMBA: Mesto stikala za nadaljevanje se razlikuje glede na tip, model in letnik stroja. Za več informacij o mestu stikala za nadaljevanje glejte navodila za uporabo stroja.

Pritisnite stikalo za nadaljevanje, da preklopite AutoTrac iz omogočenega v vklopljeno stanje.

ct47125,1708279570776-82-18FEB24

Ponovni vklop sistema AutoTrac pri naslednjem prehodu



Sledenje

PC8866—UN—02NOV05

A—Sled 0
B—Sled 1, jug
C—Razmik med sledmi

Ko je dosežen konec vrste, mora uporabnik stroj obrniti za nov prehod. Če zasukate volan, se bo AutoTrac izklopil.

Sistem AutoTrac lahko znova vklopite s pritiskom stikala za nadaljevanje, če so izpolnjeni naslednji pogoji:

OPOMBA: Krmilna enota za krmiljenje določi največjo hitrost, kadar stroj uporablja AutoTrac.

Časovna omejitev za vzvratno vožnjo je odvisna od stroja. Po izteku časovne omejitve za vzvratno vožnjo je treba stroj prestaviti v prestavo za vožnjo naprej, preden se lahko vzvratna vožnja ponovno vklopi.

- Hitrost vozila naprej je manjša od 30 km/h (18,6 mph).
- Hitrost vzvratne vožnje je manjša od 10 km/h (6 mph).
- Stroj je usmerjen največ 80° od želene sledi.
- Stroj je znotraj 40 % razmika sledi.
- Voznik sedi na sedežu.
- Sistem TCM je vklopljen.

OPOMBA: Številka sledi, ki je prikazana na zemljevidu, se spremeni na polovični razdalji med dvema sledema vodenja.

D—Napaka odklona s sledi
E—Napaka smeri sledi

krmiljenje določajo največjo ter najmanjšo dovoljeno hitrost.

OPOMBA: Na nekaterih strojih lahko sistem AutoTrac deluje pri hitrosti do 0,1 km/h (0,06 mph). Za več informacij glejte uporabniški priročnik stroja.

Omejitve hitrosti za vožnjo naprej

Vgrajeni AutoTrac		
Stroj	Zgornja omejitev hitrosti naprej	Omejitev nizke hitrosti pri vožnji naprej
Medvrstični traktorji in traktorji goseničarji 6R, 7R in 8R	Kolo: 36 km/h (22,4 mph) Gosenice: 31 km/h (19,3 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Členasti traktorji	31 km/h (19,3 mph)	1 km/h (0,6 mph) MST: 1,5 km/h (0,9 mph)
Škropilniki	40 km/h (24,8 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Kombajni	22 km/h (13,7 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Samohodni silokombajni	22 km/h (13,7 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Vrstne kosilnice z lastnim pogonom	28 km/h (17,4 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Stroji za žetev bombaža	15 km/h (9,3 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Gator (XUV 845E, XUV 845M, XUV 845R)	30 km/h (18,6 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)

ct47125,1708279570643-82-09DEC25

Najmanjša in največja hitrost

Stroj in različice programske opreme krmilne enote za

AutoTrac Universal 300 in krmilnik AutoTrac 300		
Stroj	Zgornja omejitev hitrosti naprej	Omejitev nizke hitrosti pri vožnji naprej
Medvrstni traktorji in traktorji goseničarji	30 km/h (18,6 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Členasti traktorji	30 km/h (18,6 mph)	1 km/h (0,6 mph)
Škropilniki	37 km/h (23,0 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Kombajni	25 km/h (15,5 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Samohodni silokombajni	25 km/h (15,5 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Vrstne kosilnice z lastnim pogonom	25 km/h (15,5 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Stroji za žetev bombaža	25 km/h (15,5 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)

AutoTrac Universal 200		
Stroj	Zgornja omejitev hitrosti naprej	Omejitev nizke hitrosti pri vožnji naprej
Medvrstni traktorji in traktorji goseničarji	30 km/h (18,6 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Členasti traktorji	30 km/h (18,6 mph)	0,8 km/h (0,5 mph)
Škropilniki	37 km/h (23,0 mph)	0,8 km/h (0,5 mph)
Kombajni	25 km/h (15,5 mph)	0,8 km/h (0,5 mph)
Samohodni silokombajni	25 km/h (15,5 mph)	0,8 km/h (0,5 mph)
Vrstne kosilnice z lastnim pogonom	25 km/h (15,5 mph)	0,8 km/h (0,5 mph)
Stroji za žetev bombaža	25 km/h (15,5 mph)	0,8 km/h (0,5 mph)

Krmilnik AutoTrac – Raven		
Stroj	Zgornja omejitev hitrosti naprej	Omejitev nizke hitrosti pri vožnji naprej
Medvrstni traktorji in traktorji goseničarji	31 km/h (19,3 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Členasti traktorji	31 km/h (19,3 mph)	1 km/h (0,6 mph)
Vrstne kosilnice z lastnim pogonom	20 km/h (12,4 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)

Omejitve hitrosti pri vzratni vožnji

Vgrajeni AutoTrac		
Stroj	Vzratni in dovoljeni čas	Zgornja omejitev hitrosti vzratne vožnje
Medvrstni traktorji in traktorji goseničarji 7R in 8R 7R (ser. št. 110101–) 8R (ser. št. 160001–) 8RT (ser. št. 923001–) 8RX (ser. št. 801001–)	Da, ni omejitev	10 km/h (6,2 mph)
Medvrstni traktorji	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)

Vgrajeni AutoTrac		
Stroj	Vzratni in dovoljeni čas	Zgornja omejitev hitrosti vzratne vožnje
in traktorji goseničarji 6R, 7R in 8R 7R (ser. št. –110100) 8R (ser. št. –160000) 8RT (ser. št. –923000)		
Členasti traktorji	Ne	—
Škropilniki	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)
Kombajni	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)
Samohodni silokombajni	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)
Vrstne kosilnice z lastnim pogonom	Ne	—
Stroji za žetev bombaža	Da, 45 s	5 km/h (3,1 mph)
Gator (XUV 845E, XUV 845M, XUV 845R)	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)

AutoTrac Universal 300 in krmilnik AutoTrac 300		
Stroj	Vzratni in dovoljeni čas	Zgornja omejitev hitrosti vzratne vožnje
Medvrstni traktorji in traktorji goseničarji	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)
Členasti traktorji	Ne	—
Škropilniki	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)
Kombajni	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)
Samohodni silokombajni	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)
Vrstne kosilnice z lastnim pogonom	Ne	—
Stroji za žetev bombaža	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)

AutoTrac Universal 200		
Stroj	Vzratni in dovoljeni čas	Zgornja omejitev hitrosti vzratne vožnje
Medvrstni traktorji in traktorji goseničarji	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)
Členasti traktorji	Ne	—
Škropilniki	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)
Kombajni	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)
Samohodni silokombajni	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)
Vrstne kosilnice z lastnim pogonom	Ne	—
Stroji za žetev bombaža	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)

Krmilnik AutoTrac – Raven		
Stroj	Vzratni in dovoljeni čas	Zgornja omejitev hitrosti vzratne vožnje
Medvrstni traktorji in traktorji goseničarji	Da, 45 s	10 km/h (6,2 mph)
Členasti traktorji	Ne	—
Vrstne kosilnice z lastnim pogonom	Ne	—

ZIDXK1X,1749542759320-82-23JUN25

Napovedovanje zavoja



PC17238—UN—11JUL13

Napovedovanje zavoja opozori voznika tako, da napove konec prehoda in prikaže razdaljo do konca prehoda v pogledu zemljevida.

Na strani za napredne nastavitve aplikacije Vodenje uporabite gumb za preklap, da omogočite ali onemogočite napovedovanje zavoja. Kadar je napovedovanje zavoja omogočeno, se ikona napovedovanja zavoja prikaže na zemljevidu.

Napovedovanje zavoja je namenjeno samo napovedovanju točke obračanja stroja pri uporabi vzporednega sledenja ali AutoTrac, ko je stroj v načinu ravne sledi. Napovedovanje zavoja ni opozorilo za rob polja. Napovedovanje zavoja temelji izključno na prejšnjih zavojih stroja. Točke zavojev so določene tudi pri izklopu sistema AutoTrac in kadar napaka smeri presega 45 stopinj. Napovedovanje zavoja se ujema samo z robom polja, če je rob polja linearen in neprekinjen ali če voznik zavije pred robom polja ali za njim.

Razdalja se bo odštevala do predvidenega zavoja, 10 sekund pred točko zavoja pa boste zaslišali tone. Toni se ponovijo na predvideni točki zavoja.

Vizualni indikator se v 10 sekundah predvidenega zavoja spremeni v rumenega, ko pa prevozite predvideno točko zavoja pa v rdečega. Bele oznake presečišča označujejo mesto zavijanja.

Ikona napovedovanja zavoja na zemljevidu

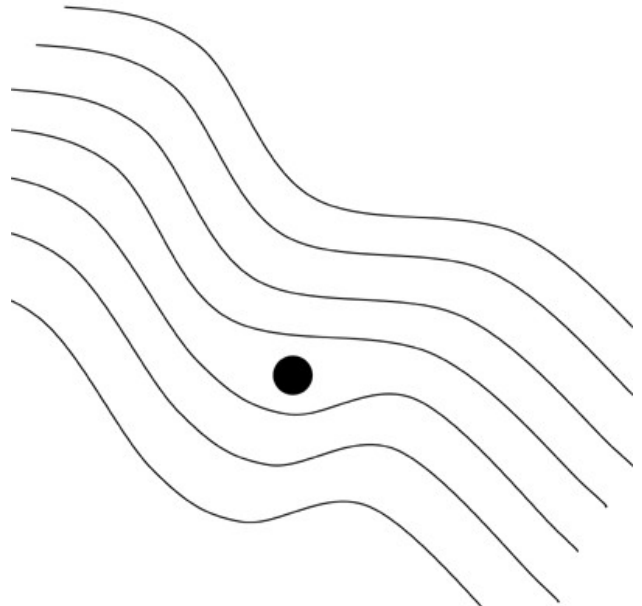
Kadar je napovedovanje zavoja vklopljeno, se ikona napovedovanja zavoja prikaže na zemljevidu. Ikona napovedovanja zavoja se uporablja za dostop do nastavitve napovedovanja zavoja in izklop napovedovanja zavoja z gumbom za preklap.

Kadar je napovedovanje zavoja izklopljeno, voznika ne opozori z napovedjo konca prehoda in prikazom razdalje do konca prehoda na pogledu zemljevida. Napovedovanje zavoja je treba ročno znova vklopiti na strani za napredne nastavitve aplikacije Vodenje.

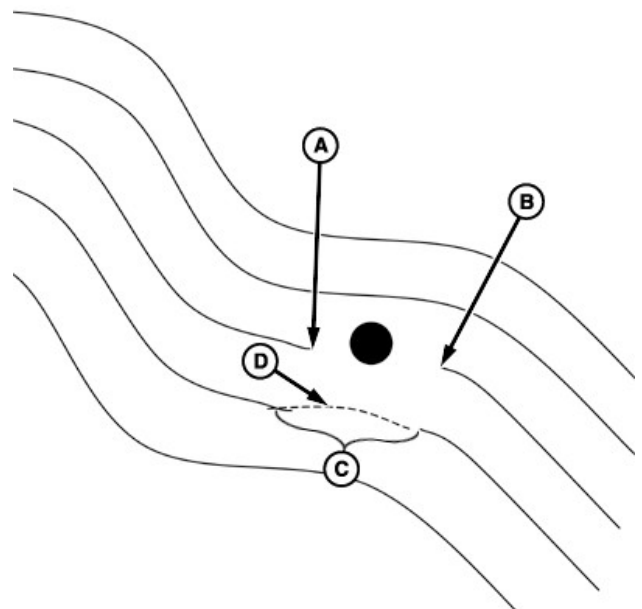
Simbol napovedovanja zavoja ni prikazan na zemljevidu, kadar napovedovanje zavoja izklopite.

ct47125,1708279570255-82-18FEB24

Krmarjenje okoli ovire



PC9029—UN—17APR06



PC9030—UN—17APR06

- A—Izklopljeno snemanje
- B—Vklopljeno snemanje
- C—Rezultati vrzeli za naslednji prehod
- D—Ročno krmiljenje za ponovno vzpostavitev poti

Kadar uporablja način adaptivnih krivulj in na polju naleti na oviro, kot je vodnjak, telefonski stebler ali daljnovid, mora uporabnik voziti okoli teh ovir.

OPOMBA: Z gumbom za ravno sled boste posneli ravno sled okoli ovire in se izognili vrzeli na poti.

VKLOPLJENO snemanje: Če imate vključeno snemanje med vožnjo okoli ovire, se odstopanje od poti posname in postane del poti. Na naslednjem prehodu bo pot stroja upoštevala to odstopanje in usmerila stroj vzdolž odstopanja. Stroj bo krmilil ob odstopanju. Če želi uporabnik izravnati odstopanje, mora prevzeti ročno krmiljenje stroja. Ko upravljavec zapelje mimo odstopanja na polju in znova prispe na želeno pot, lahko pritisne stikalo za nadaljevanje, da AutoTrac prevzame krmiljenje stroja.

IZKLOPLJENO snemanje: Če je snemanje izklopljeno, ko se upravljavec približa oviri in se ji izogne, nato pa znova vklopljeno, ko je izogibanje oviri končano in je znova vklopljen AutoTrac za dokončanje prehoda, bo na posneti poti na mestu, kjer je prisotna ovira, prikazana vrzel. Ko se na naslednji poti stroj približa vrzeli, mora uporabnik prevzeti ročno krmiljenje stroja, da vrzel prevozi. Ko je vrzel mimo in je pot znova ujeta, lahko upravljavec vklopi AutoTrac. Pri naslednjih prihodih se ne bo pojavila vrzel, dokler je vklopljeno snemanje za naslednji prehod.

ct47125,1708279570135-82-18FEB24

Sporočila o izklopu AutoTrac

Sporočila o izklopu AutoTrac – vsakič, ko je AutoTrac izklopljen, dvema piskoma sledi opozorilo, ki pojasnjuje, zakaj je prišlo do izklopa. Prikažejo se tudi sporočila o vzrokih, zaradi katerih se AutoTrac ni vklopil. Sporočila o izklopu se prikažejo za 7 sekund in nato izginejo.

Sporočila o izklopu AutoTrac	
Koda	Sporočilo
702752.00	Nič še ni preverjeno
702752.01	Volan je bil premaknjen
702752.02	Prenizka hitrost koles
702752.03	Previsoka hitrost koles
702752.04	Neveljavna prestava
702752.05	Številka sledi spremenjena
702752.06	Ni dvofrekvenčnega sistema GPS
702752.07	SSU ima aktivne kode DTC
702752.08	Zadnji prehod je bil dober
702752.09	Napačna obvestila GSD-ja
702752.10	Ni vzporednega sledenja
702752.11	Kartica s ključem ni prisotna
702752.12	Napaka smeri je prevelika
702752.13	Prevelik odklon s sledi
702752.14	Stikalo sedeža je odprto
702752.15	Temperatura olja je prenizka
702752.16	Modul TCM ni prisoten
702752.17	Neveljavna koda vklopa
702752.18	Ventil je krmiljen v diagnostičnem načinu
702752.19	Stikalo glave kombajna izklopljeno

702752.20	Stikalo cesta/polje kombajna je vklopljeno
702752.21	Napetost ni stabilna
702752.22	AutoTrac je predolgo aktiven v vzratni prestavi
702752.23	AutoTrac je predolgo aktiven pod pragom nizke hitrosti
702752.24	Prevelika krivina
702752.25	Stroj se ne premika naprej
702752.26	Nizka črta releja ELX (zaustavitev)
702752.27	Podatki o prestavi so poškodovani
702752.28	Podatki o stikalu za nadaljevanje so slabi
702752.29	Sporočilo stikala na ključ ni veljavno
702752.30	Stikalo SPFH za vodenje AutoTrac po vrstah je izklopljeno
702752.31	Stikalo SPFH za hitro zaustavitev je vklopljeno
702752.32	Autotrak ni omogočen
702752.33	Zajem črte
702752.34	Sledenje črti je vklopljeno
702752.35	Neznana smer
702752.36	Prehod na GPS je prevelik
702752.37	Izven vrste
702752.38	Zaustavljanje senzorja je poteklo
702752.39	Nepravilno zaporedje sporočila
702752.40	Stroj ne more doseči ukazane krivine sledi
702752.41	Hitrost stroja GPS se ne ujema s hitrostjo stroja iz koles
702752.42	Neujemanje trenutne ukrivljenosti
702752.43	Stroj je v položaju za parkiranje
702752.44	Časovna omejitev sporočila ukaza za pomožno krmiljenje je potekla
702752.45	Časovna omejitev sporočila o stanju pomožnega krmiljenja je potekla
702752.46	Napaka podatkov iz stikala sedeža
702752.47	Napaka podatkov o številki VIN
702752.48	Napaka podatkov o medosni razdalji
702752.49	Informacijsko obvestilo TCM je predolgo nedejavno
702752.50	Časovna omejitev sporočila o avtomatizaciji stroja
702752.51	Časovna omejitev sporočila o hitrosti nagiba in zavijanja stroja
702752.52	Časovna omejitev sporočila o hitrosti in smeri vožnje vozila po podatkih iz koles je potekla
702752.53	Predolga nedejavnost podatkov sledi
702752.54	Neznana napaka krmilne enote krmiljenja
702752.55	Temperatura AutoTrac Universal je zunaj razpona
702752.56	AutoTrac je predolgo aktiven v načinu štirikolesnega krmiljenja
702752.57	Stroj je v načinu vsekolesnega krmiljenja
702752.58	Odobritev ni dovoljena
702752.62	Rezervirano
702752.63	Brez ukrepanja

ct47125,1708279569946-82-18FEB24

Vodenje priključka AutoTrac (pasivno)

Vodenje priključka AutoTrac (pasivno) se uporablja za

izboljšanje natančnosti pri spreminjajočih se pogojih na polju, ukrivljenih prehodih in nagnjenem terenu. Vodenje priključka AutoTrac (pasivno) poganja stroj tako, da ohranja priključek na črti vodenja.

Vodenje priključka AutoTrac uporablja meritve profila priključka v aplikaciji Upravitelj opreme ter signale GPS iz sprejemnikov stroja in priključka. Na podlagi teh podatkov izračuna, kje je sprejemnik priključka glede na položaj sprejemnika stroja. Na podlagi črte vodenja vodenje priključka AutoTrac usmeri stroj tako, da priključek sledi črti vodenja. Stroj pa ob tem morda začasno zapusti črto vodenja.

Pomik na Vodenje AutoTrac

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Vodenje AutoTrac.



PC15305—UN—19MAR13

Ikona za nastavitve

Izberite ikono Nastavitve, da omogočite vodenje priključka AutoTrac (pasivno).

OPOMBA: Na vodenje priključka lahko vplivajo spremembe pogojev polja, spremembe okoljskih razmer in neustrezna nastavitve stroja ali priključka.

Zahteve:

OPOMBA: Seriji C in 1910 – hidravlični pogon z vlečenjem med zračnimi vozički sta združljivi z vodenjem priključka AutoTrac (pasivno) in podprti z ravno, ukrivljeno, mejno in AutoPath vrsto sledi.

- Univerzalni prikazovalnik G5
- Veljavna licenca za vodenje priključka
- Sprejemnik StarFire, nameščen na stroju
 - Sprejemnik StarFire 3000 s signalom SF2 ali RTK
 - Sprejemnik StarFire 6000 s signalom SF3 ali RTK
 - Sprejemnik StarFire 7000/7500 s signalom SF-RTK ali RTK
- Sprejemnik StarFire, nameščen na priključku
 - Sprejemnik StarFire 3000 s signalom SF1, SF2 ali RTK
 - Sprejemnik StarFire 6000 s signalom SF1, SF3 ali RTK
 - Sprejemnik StarFire 7000/7500 s signalom SF1, SF-RTK ali RTK
- Skupni signal je vklopljen

OPOMBA: Če uporabljate sprejemnike z različnimi dolžinami signalov, mora imeti sprejemnik stroja boljši signal.

Signal v skupni rabi za sprejemnik priključka se samodejno nastavi na vklopljeno.

Vodenje priključka AutoTrac v načinu vzvratne vožnje

Vodenje priključka AutoTrac v načinu vzvratne vožnje je podprto na naslednjih strojih:

- vsi stroji, ki delujejo v konfiguraciji AT2;
- traktorji serij 7, 8 in 9 s posameznimi priključki.

Priporočena hitrost pri delovanju vodenja priključka AutoTrac v načinu vzvratne vožnje je med 3 in 6 km/h (2–4 mph). Za optimalno delovanje preklopite nazaj v način vožnje naprej, ko so napake stroja in priključka 13 cm (5 in) ali manj.

Če želite videti, v kateri konfiguraciji deluje stroj, pojdite na diagnostiko AutoTrac:

1. Izberite tortni grafikon AutoTrac.
2. Izberite Stanje.
3. Izberite sistem AutoTrac.
4. Preverite, ali je način AutoTrac AT 2.0.

Nameščeno vodenje priključka AutoTrac

OPOMBA: Vodenje priključka AutoTrac™ ni združljivo s priključki, nameščenimi na zadnji 3-točkovni priklop, razen za sadilnik TT 8022, ki uporablja zadnji 3-točkovni priklop brez vrtenja.

Sistem se samodejno vključi ali izključi glede na položaj priklopa (priklop na dnu je 0 % in na vrhu 100 %):

Pogoji za omogočanje: Aktivirano, ko je priključek spuščen in doseže 70 % premikanja priklopa (privzeto).

Pogoji za onemogočanje: Deaktivirano, ko je priključek dvignjen nad 85 % premikanja priklopa (privzeto).

Pravila konfiguracije:

1. Meje za omogočanje in onemogočanje se morajo razlikovati za vsaj 10 %.
2. Meja za onemogočanje ne sme presegati 95 %.
3. Meje za omogočanje (spodnja meja) ni mogoče nastaviti višje od meje za onemogočanje (zgornja meja).
4. Meje za onemogočanje (zgornja meja) ni mogoče nastaviti nižje od meje za omogočanje (spodnja meja).

ZIDXK1X,1751351942342-82-01JUL25

AutoTrac RowSense

AutoTrac RowSense je izboljšava vgrajenega AutoTrac pri žetvi koruze ali nanosu izdelka. Signali, ki jih pošiljajo senzorji za zaznavanje vrste, so vključeni v obstoječe signale AutoTrac, da pomagajo pri vodenju stroja v vrstah. Če senzorji za zaznavanje vrste ne oddajajo signala (npr. pri vožnji čez vodne tokove), se uporablja običajno vodenje na podlagi signala GPS.

Funkcija AutoTrac RowSense deluje z vsemi metodami sledenja in večino standardnih vzorcev žetve in druge uporabe. Vsi načini sledenja so nastavljeni enako kot pri sistemu AutoTrac, ki je deluje na podlagi GPS.

Za nakup AutoTrac RowSense se obrnite na prodajalca John Deere.

Za dodatne informacije glejte uporabniški priročnik za AutoTrac RowSense.

Premiki črt vodenja

OPOMBA: Za premik črt vodenja je potreben vrhunski prikazovalnik.

Ko je AutoTrac RowSense omogočen, se črta vodenja premakne, da je poravnana na sredini s položajem senzorjev za zaznavanje vrste. Ko izberete novo polje ali izklopite AutoTrac RowSense, sistem počisti morebitne premike za vse sledi vodenja, ki jih je nastavil AutoTrac RowSense.

Ikone stanja AutoTrac RowSense



PC24011—UN—31MAR17

Pripravljenost (bela ikona)

Sistem je izklopljen.



PC28735—UN—25AUG22

Sistem je vklopljen (zelena ikona)

Sistem je vklopljen in deluje tako s senzorji vrste kot z enoto GPS.



PC28736—UN—25AUG22

Ni signala GPS (rumena ikona)

Sistem je vklopljen in deluje samo s podatki senzorja vrste.



PC28737—UN—25AUG22

Ni signala senzorja vrste (oranžna ikona)

Sistem je vklopljen in deluje samo s podatki GPS.

Vklopite senzorje vrste

Ko nastavite začetno pot, lahko pritisnete stikalo za nadaljevanje AutoTrac, ko je stroj znotraj polovice razmika med sledmi in pod sprejemljivim kotom glede na vrste. RowSense začne voditi stroj takoj, ko senzorji za zaznavanje vrste določijo položaj vrste.

Izvajanje zavojev na koncu polja dosežete na enak način kot s sistemom AutoTrac, ki temelji na podatkih GPS.

1. Upravljevec se poravna s potjo.
2. Pritisnite stikalo za nadaljevanje, da vklopite AutoTrac.
3. Senzorji vrste zaznajo položaj vrste in mu sledijo.

Funkcijo za podaljšanje linije v načinih vodenja v prilagodljivih zavojih, krožni sledi in zavojih AB lahko uporabite za podaljšanje projekcije sosednje poti v rob polja.

Izpad vrst

Do izpada vrst pride ob izgubi podatkov senzorja. AutoTrac deluje na podlagi podatkov GPS, dokler znova ne pridobi podatkov o vrstah. Do izpada lahko pride pri vstopu v vodne tokove.

Če uporabljate ravno sled ali sled krivulje AB in pride do izpada vrste, se sled vodenja znova sredinsko poravna. Ta način omogoča AutoTrac RowSense™, da lažje pridobi pravilno sled na drugi strani vodnega toka.

Ročni RowSense

Izberite ročni način RowSense, da senzor za zaznavanje vrste uporabite samo na glavi. Ročni RowSense ne zahteva licence.

Ročni način RowSense je na voljo v naprednih nastavitvah vodenja, če so izpolnjeni naslednji pogoji:

- Na stroju je nameščen univerzalni prikazovalnik G5.
- Prikazovalnik zazna stroj kot samovozni silažni kombajn, pobiralnik bombaža ali obiralnik bombaža.
- Prikazovalnik zazna senzorje za iskanje vrst na vodilu CAN.

ct47125,1708279569656-82-18FEB24

Onemogočite sistem AutoTrac, ko ga ne uporabljate



Ikona za nastavitve

PC15305—UN—19MAR13

! OPOZORILO: Izogibajte se tveganju nesreč ali poškodb. Preden zapeljete na cesto vedno izklopite (deaktivirajte in onemogočite) sistem AutoTrac.

Preklopno stikalo za VKLOP/IZKLOP glavnega vodenja nadzira aplikacijo za vodenje.

POMEMBNO: Izogibajte se okvaram sistema. Pred izklopom glavnega vodenja odznačite katero koli aktivno sled na seznamu sledi vodenja.

Gumb za VKLOP/IZKLOP na modulu izvajalne strani samo omogoči ali onemogoči AutoTrac in ne izklopi aplikacije za vodenje.

OPOMBA: Aplikacija za vodenje je onemogočena, če je glavno vodenje izključeno. To vključuje vso funkcionalnost prikazovalnika za vodenje.

Glavno vodenje je mogoče najti v nastavitvah vodenja. Izberite ikono Nastavitve na vrhu aplikacije za vodenje.

ci47125,1708279569556-82-18FEB24

Izklopi in onemogoči sistem

! OPOZORILO: Da preprečite smrtne ali hude telesne poškodbe, izklopite sistem za vodenje, preden zapeljete na cesto.

Izklop sistema AutoTrac

Sistem AutoTrac se izklopi:

- Z obratom volana.
- Če upočasnite na manj kot 0,5 km/h (0,3 mph).

OPOMBA: Na nekaterih strojih lahko AutoTrac deluje pri hitrosti do 0,1 km/h (0,06 mph). Za več informacij glejte uporabniški priročnik stroja.

- Pritiskajte gumb za vklop/izklop krmiljenja, dokler se na zavihku Pogled vodenja ali v aplikaciji Vodenje ne prikaže Izklopljeno krmiljenje in se AutoTrac ne ponastavi nazaj na 2/4 tortnega diagrama.
- Uporabnika ni na sedežu več kot 7 sekund, če uporabljate stikalo sedeža, ali 7 minut ni zaznana dejavnost prek funkcije nadzora prisotnosti uporabnika.

Ko je sistem AutoTrac vklopljen, lahko upravljavec zasuka volan, da izklopi AutoTrac in ročno krmili stroj. Druga možnost je, da upravljavec stikalo za cesto in nadaljevanje preklopi v položaj IZKLOP, da izklopi AutoTrac. S tem je zapolnjena 1/4 tortnega grafikona sistema AutoTrac in 30-sekundni časovnik začne teči:

- Če je stikalo VKLOPLJENO, preden poteče 30-sekundni časovnik, bo sistem AutoTrac omogočen pri 3/4 tortnega grafikona. Pritisnite stikalo za nadaljevanje, da ponovno vklopite sistem AutoTrac.
- Če je stikalo VKLOPLJENO po preteku 30-sekundnega časovnika, se sistem AutoTrac konfigurira pri 2/4 tortnega grafikona. Sistem AutoTrac mora biti ponovno omogočen pri 3/4 tortnega diagrama, preden sistem AutoTrac znova vklopite s pritiskom stikala za nadaljevanje.

OPOMBA: Stikalo za cestno vožnjo in za nadaljevanje ni na voljo pri vgrajenem krmiljenju AutoTrac.

OPOMBA: MY26 XUV Gator (AT2) je opremljen s sistemom prisotnosti upravljalca, ki zazna odpenjanje varnostnega pasu. Prisotnost upravljalca se spremlja prek statusa varnostnega pasu; če je varnostni pas odpet, se bo vodenje AutoTrac izklopilo.

Onemogočenje sistema AutoTrac

Stikalo za cesto in nadaljevanje preklopite v položaj IZKLOP, da se sistem AutoTrac vrne na 1/4 tortnega grafikona.

Če želite onemogočiti AutoTrac prek prikazovalnikov GreenStar:

1. Izberite programsko tipko Vodenje.
2. Izberite zavihek Nastavitve vodenja.
3. Izberite spustni meni Način sledenja.
4. Izberite Vodenje izklopljeno.

Na prikazovalniku izberite ikono Nastavitve v zgornjem delu aplikacije za vodenje in preklopite Glavno vodenje na IZKLOP.

ZIDXK1X,1749792007505-82-08JUL25

Nastavitve vodenja



Ikona za nastavitve

PC15305—UN—19MAR13

Izberite ikono NASTAVITVE na vrhu aplikacije za vodenje, da nastavite nastavitve vodenja.

Glavno vodenje

Preklopno stikalo za glavno vodenje VKLOPI ali IZKLOPI aplikacijo za vodenje.

ct47125,1708279569355-82-18FEB24

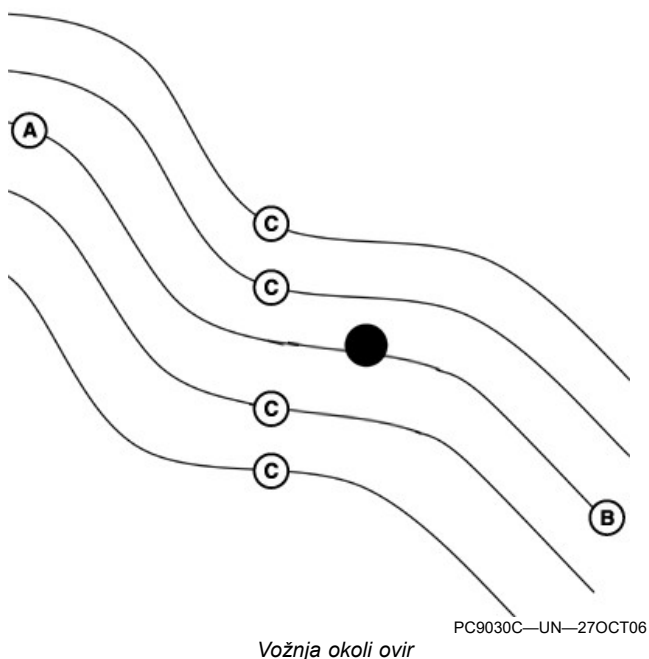
Toni sledenja

Tone sledenja lahko uporabljate kot slišni prikaz smeri krmiljenja. Če je sled na desni strani stroja, boste zaslišali dva nizka piska. Če je na levi strani stroja, boste za slišali en visok pisk. Alarm se ponovi pri napaki zamaknjene sledi med strojem in sledjo vodenja za 10–40 cm (4–16 in.).

OPOMBA: Toni sledenja so privzeto VKLJUČENI.

ct47125,1708279569259-82-18FEB24

Snemanje ravne poti ali navigiranje okoli ovire



PC15310—UN—09APR13

Gumba za ukrivljeno črto in ravno črto

A—Točka A
B—Točka B

C—Poti, ustvarjene iz sledi 0
D—Ukrivljen segment
E—Raven segment

1. Začnite snemanje krivulje AB
2. Če želite posneti ravno pot, izberite gumb Raven segment.

OPOMBA: Raven segment bo "zagrabil" od trenutka, ko boste pritisnili gumb za raven segment in dokler ne boste pritisnili gumba za ukrivljen segment ali gumba Končano, da zaključite sled.

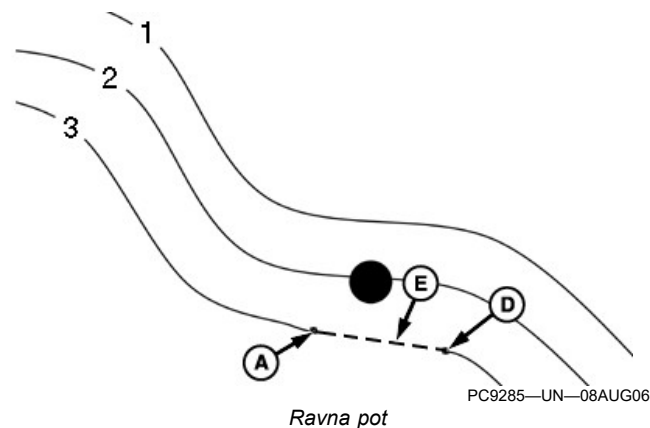
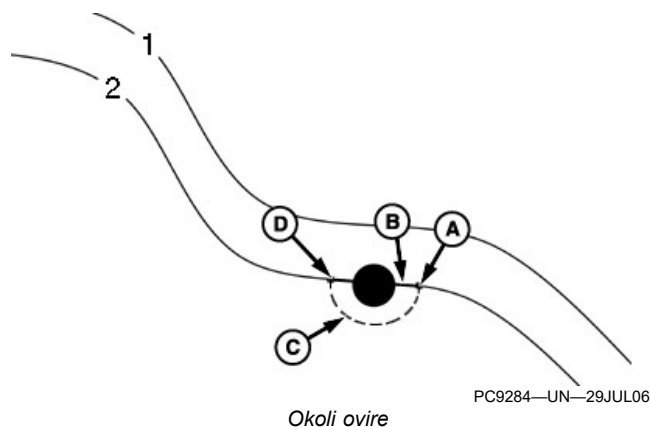
3. Izberite gumb Ukrivljena črta, da zaključite s snemanjem ravne črte in nadaljujete s snemanjem ukrivljene poti.

To je lahko uporabno, če imate dolg raven del poti ali če vozite okoli ovir.

Med snemanjem lahko po potrebi preklapljate med ukrivljenimi in ravnimi odseki.

ct47125,1708279569088-82-18FEB24

Snemanje ravne poti v adaptivni krivulji





PC15311—UN—09APR13

Gumba za ukrivljeno črto in ravno črto

- A—Izbrana je ravna črta
- B—Ustvari se ravni segment, ki povezuje dve točki
- C—Pot traktorja se ne posname
- D—Izbrana je ukrivljena črta
- E—Pot se posname kot ravna črta med točkama A in D
- F—Gumb Ukrivljena črta
- G—Gumb Ravna črta

1. Začnite s snemanjem adaptivne krivulje.
2. Če želite posneti ravno pot, izberite gumb Ravna črta.

OPOMBA: Raven segment bo "zagrabil" od trenutka, ko boste pritisnili gumb za raven segment in dokler ne boste pritisnili gumba za ukrivljen segment ali gumba Končano, da zaključite sled.

3. Izberite gumb Ukrivljena črta, da zaključite s snemanjem ravne črte in nadaljujete s snemanjem ukrivljene poti.

To je lahko uporabno, če imate dolg raven del poti ali če vozite okoli ovir.

Med snemanjem lahko po potrebi preklapljate med ukrivljenimi in ravnimi odseki.

OPOMBA: Najdaljši raven segment, ki ga je mogoče ustvariti, je razdalja 0,8 km (0.5 mi.) (2640 ft.). Pri daljših razdaljah se segment črte ne poveže, kar bo pustilo luknjo v poti.

ct47125,1708279568819-82-18FEB24

Delovanje – avtomatizacija zavijanja AutoTrac

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac



PC28762—UN—25AUG22

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac

Aplikacija za avtomatizacijo zavijanja AutoTrac avtomatizira zavoje na koncu vrst pri opremljenih strojih. Ta avtomatizacija omogoča upravljavcu, da se osredotoči na druga opravila namesto usklajevanja zavojev na koncu vrst.

Pri začetni nastavitvi avtomatizacije zavijanja AutoTrac je priporočljivo uporabiti privzete nastavitve. Privzete nastavitve zagotavljajo začetno točko, ki dobro deluje z veliko konfiguracijami strojev in priključkov. Pri nekaterih konfiguracijah je morda treba prilagoditi napredne nastavitve avtomatizacije zavijanja AutoTrac, da natančneje nastavite delovanje. Na primer, če traktor razširite z namestitvijo trojnih pnevmatik ali če se obračalni krog spremeni z nastavitvijo omejitnika krmiljenja, potem boste morda morali prilagoditi vrednosti največjega obračalnega kroga in največjega obračalnega kota.

Pomik na Avtomatizacija zavijanja AutoTrac

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo za avtomatizacijo zavijanja AutoTrac.

Zemljevid

Modul zemljevida avtomatizacije zavijanja AutoTrac prikazuje informacije o prihajajočih zavojih, kot sta razdalja do zavoja in smer zavoja. Uporabite pomoč na zaslonu za več informacij o aplikaciji Zemljevidi.

Združljivost z avtomatizacijo zavijanja AutoTrac:

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac je združljiva z naslednjimi prikazovalniki in sprejemniki:

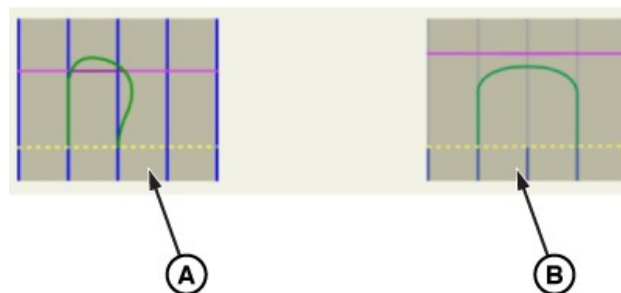
OPOMBA: Posodobite programsko opremo na najnovejšo različico.

- Prikazovalnik 4600 CommandCenter
- Univerzalni prikazovalnik 4640
- Prikazovalnik CommandCenter G5
- Univerzalni prikazovalnik G5
- Sprejemnik StarFire 3000
- Sprejemnik StarFire 6000
- Sprejemnik StarFire 7000
- Sprejemnik StarFire 7500

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac ni združljiva z naslednjimi prikazovalniki:

- 4200 CommandCenter
- 4600 CommandCenter, različica z 1 procesorjem
- Univerzalni prikazovalnik 4240
- Originalni prikazovalnik GreenStar
- Prikazovalnik GreenStar 2 1800
- Prikazovalnik GreenStar 2 2600
- Prikazovalnik GreenStar 3 2630, ko se uporablja s prikazovalnikom 4600 CommandCenter ali univerzalnim prikazovalnikom 4640

Priporočilo za preskok zavoja



PC613045—UN—20FEB24

Priporočilo za preskok zavoja

A—Brez preskoka
B—Preskok zavoja

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac predlaga preskakovanje zavoja po potrebi, če je razmik med sledmi manjši od najmanjšega premera zavoja stroja. Ta funkcija je na voljo samo, ko so izbrani zavoji tipa U.

Izberite V redu na sporočilu Priporočilo za preskok zavoja, da sprejmete preskok zavoja. Zaprite sporočilo ali izberite Prekliči, da zavrnete priporočilo in nadaljujete brez preskoka zavoja.

OPOMBA: Izbire se ohranijo med hladnimi in toplimi zagoni.

OPOMBA: Priporočilo se bo ponovno pojavilo ob menjavi polj in razmiku med sledmi, manjšem od premera zavoja.

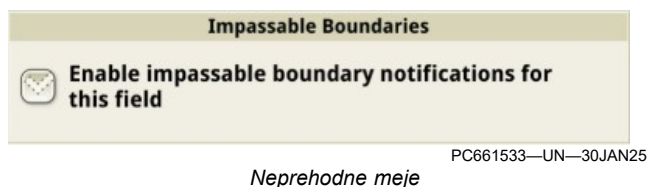
Inteligentno določanje velikosti zavoja:

Če je razmik med sledmi enak ali večji od najmanjšega premera zavoja stroja, bo aplikacija načrtovala učinkovit zavoj tipa U.

Če je razmik med sledmi manjši od najmanjšega premera zavoja stroja, bo oblika zavoja podobna žarnici, kar vzame več prostora za dokončanje.

OPOMBA: Če je preskok zavoja sprejet, aplikacija prezre funkcijo inteligentnega določanja velikosti zavoja.

Neprehodne meje



Opozorilo o nepreghodnih mejah lahko onemogočite tako, da potrdite potrditveno polje v naprednih nastavitvah avtomatizacije zavijanja AutoTrac. Potrditveno polje se nastavi na privzeto stanje (opozorilo je omogočeno) v naslednjih pogojih:

- Menjavo polja
- Upravljalca ni na sedežu
- Obrat ključa

ch177nn,1740569992622-82-26FEB25

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za traktorje

Uporabite avtomatizacijo zavijanja AutoTrac z iTEC za avtomatizacijo številnih opravil v kabini. Ta avtomatizacija omogoča upravljalcu, da se namesto na upravljanje opreme osredotoči na opremo in naloge.

Zahteve za delovanje

- Aktivirati je treba avtomatizacijo zavijanja AutoTrac.
- Avtomatizacija zavoja mora biti vklopljena.
- Glavno tikalo iTEC mora biti vklopljeno.

OPOMBA: Avtomatizacija zavijanja AutoTrac ni združljiva s sledmi za dostop strojev.

OPOMBA: Če želite uporabljati avtomatizacijo zavijanja AutoTrac s krivuljami AB, je treba krivulje AB posneti od enega konca polja do drugega (od enega roba polja do drugega). Končni zavoji ne bodo ustvarjeni, če krivulje AB niso pravilno zabeležene.

- Izbrati je treba ravno sled, krivulje AB ali AutoPath.
- Zaporedje robov polja mora biti določeno.
- Informacije o mejah polja morajo biti popolne.
- Zahteve za profil priključka morajo biti izpolnjene.
- Zahteve za profil stroja morajo biti izpolnjene.
- Zavoj v obliki številke 8 je mogoče vklopiti (izbirno).

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac vsebuje napredno vodenje in upravljanje hitrosti, funkcije sistema za upravljanje priključkov (IMS) in funkcije iTEC. Če uporabljate avtomatizacijo zavijanja AutoTrac na traktorjih z IMS ali pri nekaterih traktorjih z iTEC, je treba IMS ali iTEC na traktorju onemogočiti. Uporabite

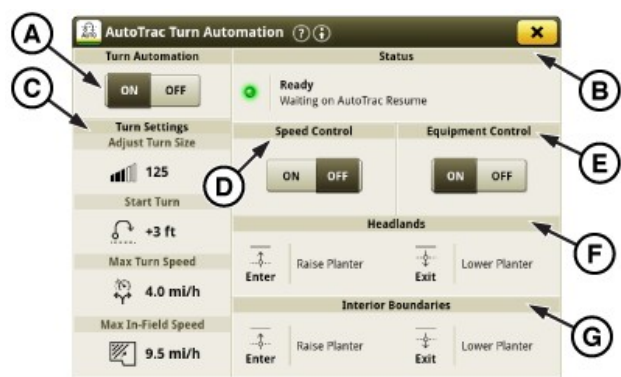
naslednjo tabelo, da ugotovite, ali je treba na traktorju onemogočiti iTEC.

Model stroja	Serijska številka
6R	-20100
7R	-10001
8R	-67001
8RT	-909001
9R	-10000
9RT	-904000

OPOMBA: Če je IMS ali iTEC omogočen, se bo glavno stikalo iTEC na univerzalnem prikazovalniku G5 samodejno izklopilo in nastavitve avtomatizacije zavijanja AutoTrac ne bo mogoče dokončati.

Odvisno od stroja onemogočite IMS ali iTEC na traktorju bodisi pod iTEC na CommandCenter ali na desni konzoli. Za ponovno uporabo IMS ali iTEC na CommandCenter onemogočite avtomatizacijo zavijanja AutoTrac in iTEC na univerzalnem prikazovalniku G5.

Nastavitve avtomatizacije zavijanja AutoTrac za traktor



PC620657—UN—17MAY24

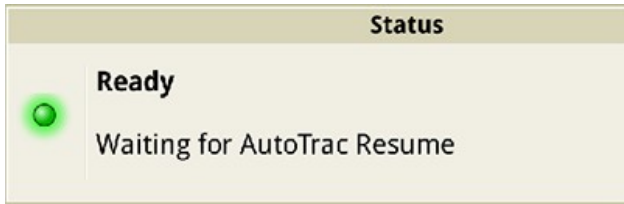
Stran z nastavitvami avtomatizacije zavijanja AutoTrac za traktor

- A—Avtomatizacija zavijanja
- B—Stanje
- C—Nastavitve zavoja
- D—Upravljanje hitrosti
- E—Nadzor opreme
- F—Robovi polja
- G—Notranje meje

Avtomatizacija zavijanja (A) – za vklop avtomatizacije zavijanja AutoTrac stikalo preklpite v položaj ON.

OPOMBA: Pri strojih z iTEC se ob vklopu avtomatizacije zavijanja aktivirajo tudi funkcije iTEC. Z izklopom funkcij iTEC se izklopi tudi avtomatizacija zavijanja AutoTrac.

Stanje (B)– upravljalcu zagotavlja vizualni kazalnik stanja avtomatizacije.



PC28997—UN—24APR23

Stanje – Pripravljen – Čakanje na ponovni vklop AutoTrac

- Siva lučka LED (avtomatizacija je izklopljena) – glavno preklopno stikalo avtomatizacije zavijanja je izklopljeno.
- Oranžna lučka LED (ni pripravljen) – ena ali več zahtev za avtomatizacijo zavijanja ni izpolnjena.
- Rdeča lučka LED (zaznana napaka) – zaznana je bila sistemska napaka.
- Zelena lučka LED (pripravljen) – avtomatizacija zavijanja je pripravljena. Za omogočitev pritisnite stikalo Nadaljuj.
- Modra lučka LED (dejaven) – sistem deluje.

Nastavitve zavoja (C) – omogoča hiter pregled vrednosti različnih nastavitev, povezanih z avtomatizacijo zavijanja.

Upravljanje hitrosti (D) – izklopite Upravljanje hitrosti, da ročno nadzorujete hitrost stroja.

OPOMBA: Ne uporabljajte nadzora hitrosti, če tudi druge aplikacije ali funkcije stroja uporabljajo nadzor hitrosti.

OPOMBA: Na prikazovalniku se pred zavojem prikaže opozorilno sporočilo, ki upravljavcu svetuje, naj zmanjša hitrost za varno in natančno zavijanje.

Nadzor opreme (E) – preklopite nadzor opreme na IZKLOP, da omogočite delovanje avtomatizacije zavijanja brez nastavitve iTEC.

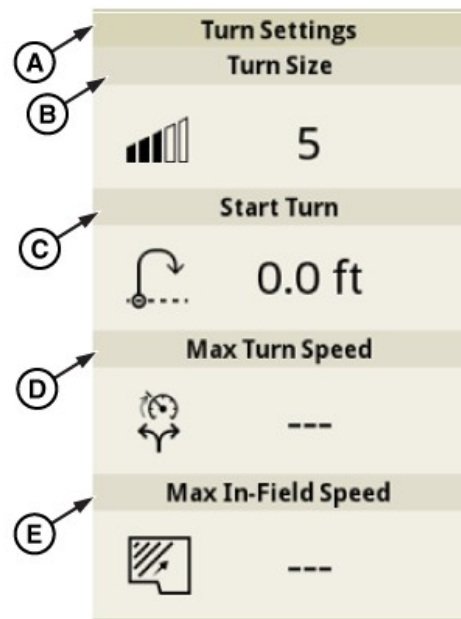
Robovi polja (F) – izberite besedilno območje, da spremenite sprožena zaporedja za robove polja.

OPOMBA: Če so notranje meje obarvane sivo, to pomeni, da na polju ni notranjih meja. Za dostop do nastavitev je treba notranjo mejo premakniti.

Notranje meje (G) – izberite besedilno območje, da spremenite sprožena zaporedja za notranje meje.

OPOMBA: Če so notranje meje obarvane sivo, to pomeni, da na polju ni notranjih meja. Za dostop do nastavitev je treba notranjo mejo premakniti.

OPOMBA: Za več informacij o avtomatizaciji zavijanja glejte pomoč na zaslonu o avtomatizaciji zavijanja AutoTrac.



PC613043—UN—12FEB24

Nastavitve zavoja

- A—Nastavitve zavoja
- B—Velikost zavoja
- C—Začni zavoj
- D—Največja hitrost zavijanja
- E—Največja hitrost na polju

Nastavitve zavoja (A) – omogoča hiter pregled vrednosti različnih nastavitev, povezanih z avtomatizacijo zavijanja.

Velikost zavoja (B) – prilagodi obliko poti zavoja. Manjše število bo privedlo do manjšega zavoja in obratno.

Začni zavoj (C) – prilagodi pot zavijanja, da se začne pred ali po prečkanju meje roba polja.

OPOMBA: Če hitrost stroja ročno spremenite med aktivnim delovanjem avtomatizacije zavijanja AutoTrac, se nastavitve avtomatizacije hitrosti za največjo hitrost pri zavijanju in največjo hitrost na polju ne uporabljajo več za funkcije nadziranja hitrosti. Avtomatizacija zavijanja AutoTrac ostale aktivna in še naprej izvaja napredno vodenje zavijanja ter funkcije sistema za upravljanje priključkov (IMS) in funkcije iTEC.

OPOMBA: Najvišje hitrosti pri zavijanju ne preglasijo nastavljenih hitrosti traktorja. Največja hitrost, pri kateri lahko stroj obratuje med uporabo avtomatizacije zavojev AutoTrac, je nižja od dveh vrednosti.

Največja hitrost zavijanja (D) – prilagodi največjo hitrost, s katero se lahko stroj premika med zavijanjem.

Nastavitve zavoja

OPOMBA: Najvišja hitrost na polju ne preglasi nastavljenе hitrosti traktorja. Največja hitrost, pri kateri lahko stroj obratuje med uporabo avtomatizacije zavojev AutoTrac, je nižja od dveh vrednosti.

Največja hitrost na polju (E) – prilagodi največjo hitrost, s katero se lahko stroj premika, ko ni na robu polja.

Združljivost s traktorji John Deere

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za traktorje je združljiva z naslednjimi modeli traktorjev John Deere:

OPOMBA: 8x30T in 9x30T nista združljiva z avtomatizacijo zavijanja AutoTrac.

- 6R FT4 (IVT in iTEC)
- 7M (CQT) modelskega leta 2024 in novejši
- 7R FT4 (IVT, CQT in e23)
- 8R, 8RT FT4 (EVT, IVT, PST 16 in e23)
- 8RX (EVT, IVT in e23)
- 9R, 9RX, 9RT FT4 (e18)
- 6R IT4 (IVT in iTEC)
- 7R IT4 (IVT in CQT)
- 8R, 8RT IT4 (IVT in PST 16)
- 9R, 9RT IT4 (PST 18)
- 8x30 (IVT in PST 16)
- 9x30 (PST 18)

IVT (brezstopenjski menjalnik)

CQT (menjalnik CommandQuad II)

PST (menjalnik PowerShift)

e18 (18-stopenjski menjalnik PowerShift s funkcijo Efficiency Manager)

e23 (23-stopenjski menjalnik PowerShift s funkcijo Efficiency Manager)

Združljivost zračnih vozičkov za vleko

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za traktorje je združljiva z naslednjimi zračnimi vozički:

- Serija C
- Hidravlični pogon 1910

Združljivost s priključki

Z avtomatizacijo zavijanja AutoTrac za traktor niso združljivi naslednji priključki:

- Spremaj nameščeni priključki
- Več zaporedno vlečenih priključkov, pri čemer delovni stroj ni priključen neposredno na traktor

Vzorci zavojev traktorja

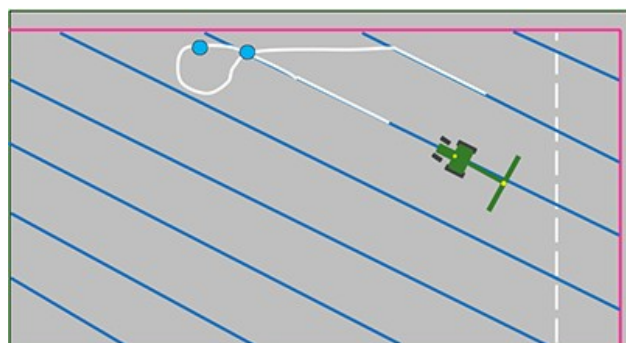
Zavoji v obliki številke 8

OPOMBA: Zavoji v obliki osmice so omogočeni v legendi zemljevida avtomatizacije zavijanja AutoTrac v aplikaciji Zemljevidi.

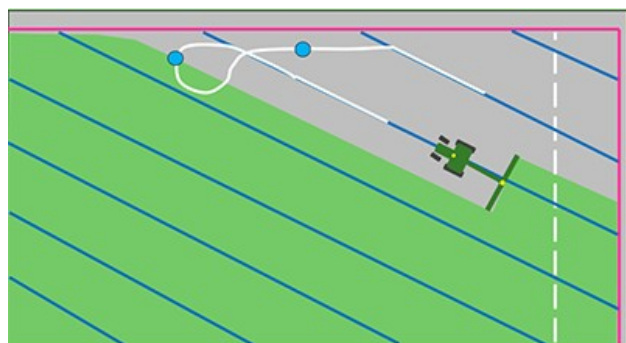
Zavoji v obliki številke osem se uporabljajo, ko ima polje zgornje/spodnje meje in sledi pod kotom. Zavoj je nastavljen znotraj meje s polovico širine priključka, zato da priključek ostane znotraj meje. Stroj samodejno preklopi na zavijanje v obliki črke U, če kot črte vodenja do roba polja presega 45°, in preklopi nazaj na zavijanje v obliki črke osem, ko je kot 45° ali manjši.

Zavijanje v obliki številke osem je združljivo z ravno sledjo.

Ko izberete možnost Maksimiziraj pokritost pri zavojih, sinhronizira nastavitve iTEC s pokritostjo. Zaporedja iTEC so postavljena tja, kjer se pokritost začne in konča. To nastavev je mogoče vključiti v Informacijah in nastavitvah.



PC28850—UN—08MAY23
Maksimiziraj pokritost pri zavojih – IZKLOP



PC28851—UN—08MAY23
Maksimiziraj pokritost pri zavojih – VKLOP

A—Pokritost je izklopljena
B—Pokritost je vklopljena

Za več informacij o zavojih v obliki osmice glejte pomoč na zaslonu o avtomatizaciji zavijanja AutoTrac.

ch177nn,1707730259045-82-18SEP25

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za kombajne

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za kombajn avtomatizirano izvede le zavoje na koncu vrst.

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za kombajn ne upravlja hitrosti ali drugih funkcij stroja.

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac je združljiva z vgrajenima sistemoma AutoTrac in RowSense.

Zahteve za delovanje

- Aktivirati je treba avtomatizacijo zavijanja AutoTrac.
- Avtomatizacija zavoja mora biti vklopljena.
- Izbrana mora biti ravna sled ali sledenje AutoPath.
- Informacije o mejah polja morajo biti popolne.
- Zahteve za profil stroja morajo biti izpolnjene.
- Spiralni zavoji so lahko omogočeni (izbirno).

Na koncu prehoda se avtomatizacija zavijanja AutoTrac pred zavojem izklopi, če je praznilni polž aktiven ali iztegnjen.

OPOMBA: Praznilni polž je mogoče podaljšati, če je funkcija omogočena v naprednih nastavitvah.

Nastavitve avtomatizacije zavijanja AutoTrac za kombajne



PC29160—UN—01JUN23

Nastavitve avtomatizacije zavijanja AutoTrac za kombajne

1. **Agresivnost (A)** – prilagodite obliko poti zavijanja.
2. **Začni zavoj (B)** – nastavite pot zavijanja, da se začne pred ali po prečkanju meje roba polja.

Avtomatizacija dvigovanja/spuščanja glave



PC661531—UN—29JAN25

Avtomatizacija dvigovanja/spuščanja glave

Avtomatizacija dvigovanja/spuščanja glave deluje skupaj z avtomatizacijo zavijanja AutoTrac, ki samodejno dviguje in spušča glavo pri vstopu in izstopu iz pokritosti/meja na celinskih območjih.

Ko sta obe funkciji vklopljeni in so predpogoji izpolnjeni, pritisnite gumb za vklop (2 ali 3) na večfunkcijski krmilni ročici, da vklopite avtomatizacijo dvigovanja/spuščanja glave.

OPOMBA: Za več informacij o avtomatizaciji dvigovanja/spuščanja glave glejte pomoč na zaslonu in/ali uporabniški priročnik za ustrezní kombajn.

Združljivost avtomatizacije zavijanja AutoTrac s kombajni

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za kombajne je združljiva z naslednjimi modeli kombajnov:

Kombajni John Deere	Modelno leto
Serija S600	2012–2017
Seriji S540 in S550	2012 in novejši modeli
Serija T	2012 in novejši modeli
Serija W	2012 in novejši modeli

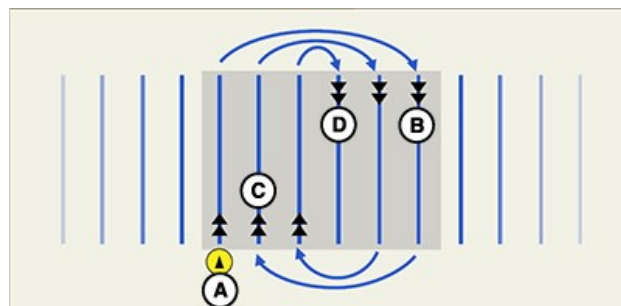
Vzorci zavojev

OPOMBA: Vzorci zavojev izberejo, kateri prehod bodo prevozili na podlagi pokritosti. Če je prehod večinoma pokrit, ga bo kombajn preskočil in nadaljeval z naslednjim prehodom.

OPOMBA: Če na istem zemljišču dela več strojev, se lahko uporabi skupna pokritost za določitev naslednjega prehoda, da se prepreči prekrivanje.

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za kombajne omogoča dve spiralni zavijanju:

1. **Spiralno zavijanje navznoter** – med spiralnim zavijanjem navznoter bo kombajn vedno zavijal v desno. Število preskokov je enako velikosti zemljišča, od česar se odštejeta 2. Ko je delo končano, se število preskokov postopoma zmanjšuje proti ničli. V tem primeru je velikost zemljišča nastavljena na 6, kar pomeni, da so največ 4 preskoki. Od začetne točke (A) bo kombajn opravil začetni prehod, preskočil 4 prehode in končal peti prehod (B). Kombajn preskoči 3 prehode in konča naslednji prehod (C) v vzorcu. Kombajn nadaljuje spiralno zavijanje navznoter, dokler ni vsak prehod končan. Po končanem zadnjem zavoju (D) stroj preide na ravno smer vožnje brez zavijanja. Upravljevec se premakne na naslednjo zemljišče in nadaljuje z izbranim vzorcem.



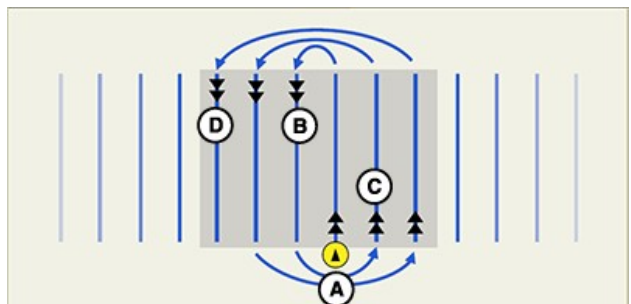
PC29159—UN—01JUN23

Spiralno zavijanje navznoter pri velikosti zemljišča 6

A—Začetna točka

B—Peti prehod
C—Naslednji prehod
D—Zadnji zavoj

2. **Spiralno zavijanje navzven** – kombajn bo začel opravilo na sredini zemljišča in spiralno zavijal navzven, pri čemer bo zavijal v levo. Velikost zemljišča določa največje število preskokov. Med spiralnimi zavoji navzven se število preskokov začne pri nič. Med prehodi se število preskokov postopoma povečuje, dokler ni doseženo največje število preskokov. V tem primeru je velikost zemljišča 6 in začne se brez preskokov (0 preskokov). Kombajn se premika od začetne točke (A) vzdolž vrste in se pomika po sosednjem prehodu v levo (B). Ko kombajn doseže konec drugega prehoda (B), se število preskokov poveča za ena, kar omogoča kombajnu, da preskoči dokončano vrsto in se premakne navzgor po najbližjem neobdelanem prehodu (C). Kombajn bo nadaljeval spiralno zavijanje navzven, dokler ne bo končano želeno število prehodov. Po končanem zadnjem zavoju (D) stroj preide na ravno smer vožnje brez zavijanja. Upravljevec se premakne na naslednjo zemljišče in nadaljuje z izbranim vzorcem.



PC29158—UN—01JUN23

Primer spiralnega zavijanja navzven

A—Začetna točka
B—Druga vrsta
C—Tretja vrsta
D—Zadnji zavoj

ch177nn,1740570004503-82-26FEB25

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac pri pršilniku

Zahteve za delovanje

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za škroplilnike je na voljo na naslednjih tipih prikazovalnikov z licenco Automation 4.0 ali G5 Advanced:

- Univerzalni prikazovalnik 4640
- Prikazovalnik 4600 CommandCenter
- Univerzalni prikazovalnik G5/G5^{Plus}
- Prikazovalnik CommandCenter™ G5/G5^{Plus}

Naslednje vrste sledi so podprte z avtomatizacijo zavijanja AutoTrac pri pršilniku:

- Ravna sled
- AutoPath (vrste)
- AutoPath (meje)

OPOMBA: Med vstopom na rob polja in izstopom s polja sistem nastavi zastavico Zunaj poljščine na križišču roba polja s središčem sprednje osi stroja na napačno vrednost.

Med izstopom z roba polja in vstopom na polje sistem nastavi zastavico Zunaj poljščine na križišču roba polja s središčem sprednje osi stroja na napačno vrednost.

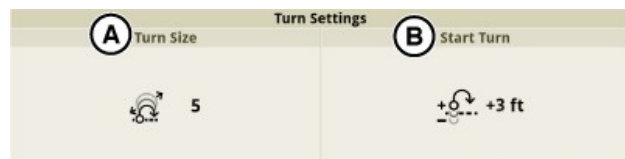
Naslednje funkcije niso na voljo v avtomatizaciji zavijanja AutoTrac pri pršilniku:

- Upravljanje hitrosti
- Nastavitev zaporedja
- Nastavitve hitrosti za hitrost na polju in pri zavijanju
- Krivulje AB, prilagodljive krivulje in krožne sledi

Nastavitve avtomatizacije zavijanja AutoTrac pri pršilniku

OPOMBA: Ko je to omogočeno, se avtomatizacija zavijanja AutoTrac pri pršilniku prestavi v stanje Pripravljen brez nastavitve upravljanja hitrosti ali nastavitve zaporedja.

Nastavitve zavoja – ravna sled



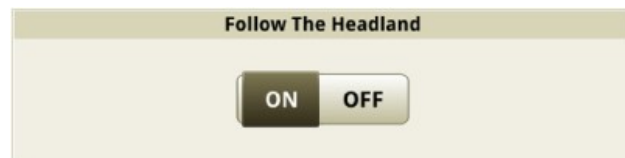
PC661530—UN—29JAN25

Nastavitve zavoja – ravna sled

Velikost zavoja (A): Prilagodi obliko poti zavoja. Manjše število bo privedlo do manjšega zavoja in obratno.

Začni zavoj (B): Nastavi pot zavijanja, da se začne pred ali po prečkanju meje roba polja.

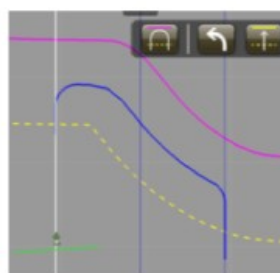
Sledenje robu polja



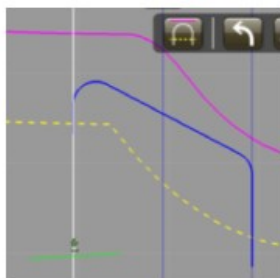
PC662153—UN—17FEB25

Sledenje robu polja

Sledenje robu polja je napredna nastavev, ki je na voljo le pri uporabi načina vodenja Ravna sled.



(A)



(B)

PC661535—UN—02FEB25

Sledenje robu polja

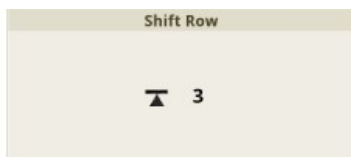
A—Sledenje robu polja vklopljeno

B—Sledenje robu polja izklopljeno

Ko je omogočeno, stroj sledi ukrivljenosti roba polja tam, kjer so prisotne krivine. Ko je onemogočeno, stroj sledi najkrajši (ravni) poti čez rob polja in ne sledi ukrivljenosti, če ta obstaja. Sledenje robu polja je privzeto VKLOPLJENO. Izbira stikala se ohrani tudi pri izklopih in ponovnih vklopih ključa.

OPOMBA: Sledenje robu polja je na voljo le pri uporabi načina vodenja Straight Track.

Nastavitve zavoja – AutoPath (vrste)



PC659264—UN—29JAN25

Premik vrste

Pri uporabi funkcije AutoPath (vrste) nastavitve Premik vrste premakne določene vrste s trenutnega prehoda na robu polja AutoPath. Premik vrste omogoča izbiro smeri prestavljanja (navznoter ali navzven) in števila vrst za premikanje.

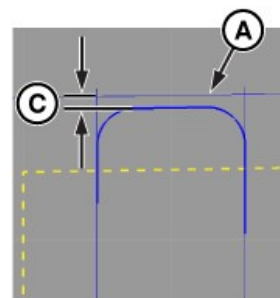
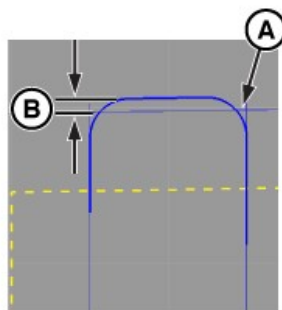
Nastavitve zavoja – AutoPath (meje)



PC661529—UN—29JAN25

Začetni zamik zavoja

Začetni zamik zavoja določa lokacijo, kjer stroj začne svoj avtomatizirani zavoj glede na sled na meji AutoPath.



PC662154—UN—20FEB25

Začetni zamik zavoja

A—Sledenje meji AutoPath

B—Pozitivni odmik

C—Negativni odmik

Pozitivni odmik (B) pomeni, da stroj začne zavijati za sledjo na meji AutoPath (A). Negativni odmik (C) pomeni, da se zavoj izvede pred sledjo na meji AutoPath (A).

Razpon vrednosti za začetni zamik zavoja je od +100 do -100, prilagoditev pa poteka v korakih po 0,3 m (1 ft).

Združljivost avtomatizacije zavijanja AutoTrac pri pršilniku

Samovozni pršilnik John Deere	Model
400R	408R, 410R in 412R
600R	612R in 616R
Hagie	ST12S, ST16S in ST20s (modelno leto 2022 in novejše)

Trosilnik John Deere	Model
800R	800R

Vzorci zavojev

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac pri pršilnikih podpira samo zavoje za 180 stopinj.

ch177nn,1740570144512-82-26FEB25

Delovanje – funkcija Machine Sync

Funkcija Machine Sync



PC28763—UN—25AUG22

Funkcija Machine Sync

Sinhronizacija stroja John Deere omogoča sinhronizacijo premikov med združljivimi stroji. Sinhronizacija stroja uporablja AutoTrac za vodenje sledilnega stroja do začetnega položaja, ki je nastavljen glede na vodilno vozilo. Sledilni stroj bo med obratovanjem ohranjal položaj. Sinhronizacija stroja vzdržuje odmike v vrsti in prečne odmike med vodilnim in sledilnim strojem z uporabo informacij iz sprejemnikov StarFire. Informacije se prenašajo brezžično med stroji z uporabo modema JDLINK na vsakem stroju.

Funkcija Machine Sync ne uporablja mobilnih komunikacij.

Pomik na funkcijo Machine Sync

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite funkcijo Machine Sync.

Zahteve

Za delovanje funkcije Machine Sync morajo biti izpolnjeni naslednji pogoji:

Zahteve za omrežje

Funkcija Machine Sync zahteva prenos informacij med vodilnimi in sledilnimi stroji. Tako vodilni kot sledilni stroj morata biti povezana v isto brezžično omrežje. Vodilni stroj lahko ustvari omrežje v funkciji Machine Sync ali v aplikaciji Brezžične nastavitve. Sledilni stroj se pridruži omrežju vodilnega stroja s funkcijo Machine Sync.

Za več informacij o nastavljanju in povezovanju v brezžična omrežja glejte aplikacijo Brezžične nastavitve.

Zahteve za vodilni stroj

OPOMBA: Posodobite programsko opremo na najnovejšo različico.

- Stroj mora imeti prikazovalnik 4. generacije ali univerzalni prikazovalnik G5.
- Stroj mora imeti sprejemnik StarFire 6000, StarFire 7000 ali StarFire 7500 s skupnim signalom.
- Stroj mora imeti modem JDLINK.
 - Povezava JDLINK Boost je podprta.
- Stroj mora imeti nameščen dodatni komplet antene.
- Stroj mora imeti ustrezno licenco.

Zahteve za sledilni stroj

OPOMBA: Posodobite programsko opremo na najnovejšo različico.

- Stroj mora biti traktor.
- Stroj mora imeti G5 CommandCenter, univerzalni prikazovalnik G5 ali prikazovalnik 4. generacije.
- Stroj mora imeti sprejemnik StarFire 6000, StarFire 7000 ali StarFire 7500 s skupnim signalom.
- Stroj mora imeti modem JDLINK.
- Stroj mora imeti nameščen dodatni komplet antene.
- Stroj mora imeti ustrezno licenco.
- Stroj mora imeti aktivacijo avtomatizacije traktorskega priključka.

OPOMBA: Obrnite se na prodajalca strojev John Deere za aktivacijo avtomatizacije traktorskega priključka.

Pred delovanjem funkcije Machine Sync

Aplikacija Upravitelj opreme

Preverite, ali so informacije o stroju, vključno z meritvami in odmiki, točne in vnesene v prikazovalnik.

Vodilni stroj

- Prepričajte se, da so nastavitve stroja in priključka pravilne.

Sledilni stroj

- Preverite, ali je tip stroja nastavljen na traktor.
- Preverite, ali so odmiki stroja pravilni.

Aplikacija AutoTrac

POMEMBNO: Funkcija Machine Sync ne podpira krivulj, večjih od 0,5° na meter.

Če je vodilno vozilo na ostrem ovinku ali če spreminja smer, sledilno vozilo ne bo moglo slediti in funkcija Machine Sync se bo deaktivirala. Ko se funkcija Machine Sync deaktivira, se oglasi pisk, sledi pa opozorilo, ki pojasnjuje, zakaj je bila deaktivirana.

OPOMBA: Preden spremenite katere koli nastavitve za AutoTrac ali sinhronizacijo stroja, si zapišite trenutne vrednosti.

Vodilni stroj

OPOMBA: Sistem ohrani stanje funkcije Sinhronizacija stroja za vodilni stroj skozi cikel tipk, ne da bi vodilni stroj pozval, naj ohrani omogočeno funkcijo Sinhronizacija stroja.

- Funkcija Machine Sync lahko deluje z vsemi razpoložljivimi načini vodenja AutoTrac.
- AutoTrac ni potreben za vodilni stroj.

Sledilni stroj

OPOMBA: Sistem pozove sledilni stroj, naj ohrani omogočeno funkcijo Sinhronizacija stroja samo, če je bila omogočena med zadnjim ciklom vklopa ključa.

OPOMBA: Preklopno stikalo za uporabo funkcije Sinhronizacija stroja je ob pozivu privzeto nastavljeno na VKLOP.

- Natančno prilagodite nastavitve sprednjega krmiljenja AutoTrac za vsak stroj posebej, preden uporabite funkcijo Machine Sync.

Aplikacija Skupna raba

Aplikacija za skupno rabo omogoča dodaten prenos podatkov med vodilnim in sledilnim strojem.

OPOMBA: Skupna raba mora biti omogočena za vodilni in sledilni stroj. Bližnjica do aplikacije Skupna raba je na voljo na strani Informacije in nastavitve funkcije Machine Sync.

OPOMBA: Če želite izklopiti IFDS, se prepričajte, da je sinhronizacija stroja izklopljena.

Vodilni stroj

- Prepričajte se, da je Skupna raba vklopljena, zato da lahko uporabljate funkcije Skupne rabe podatkov na polju.
- Prepričajte se, da so vsi prikazovalniki G5 v delovni skupini povezani z isto ID-številko dela.

Sledilni stroj

- Prepričajte se, da je Skupna raba vklopljena, zato da lahko uporabljate funkcije Skupne rabe podatkov na polju.
- Prepričajte se, da so vsi prikazovalniki G5 v delovni skupini povezani z isto ID-številko dela.
- Prepričajte se, da je profil priključka opredeljen v Upravitelju opreme z vrsto delovnega postopka, ki se ujema z vodilnim strojem.

Naslednje informacije se prenesejo med vodilnim in sledilnim strojem med uporabo Skupne rabe:

- Ime upravljavca na zemljevidu
- Samodejno izberite sledilni stroj
- Raven napolnjenosti žitnega bunkerja
- Stanje polža za praznjenje
- Skupna raba gesla za omrežje

- Skupna raba zemljevida pokritosti

Raven napolnjenosti žitnega bunkerja in stanje razkladalnega polža sta prikazana v polju Izbranega vodilnega stroja na glavni strani aplikacije Sinhronizacija stroja. Te ikone stanja si je mogoče ogledati tudi na domači strani, in sicer tako, da izberete enega od modulov izvajalne strani Seznama sinhronizacija vodilnih strojev v aplikaciji Upravitelj postavitev.

Skupna raba s storitvijo JDLink Boost

Če sta vodilni in sledilni stroj oddaljena manj kot 50 m (165 ft) drug od drugega, bo povezovanje Wi-Fi onemogočeno. Funkcije poveztivosti, kot so nadzor podatkov v živo, daljinski dostop do prikazovalnika, skupna raba podatkov na polju itd., v tem obdobju ne bodo na voljo.

OPOMBA: Podatki ostanejo nedotaknjeni v tem obdobju in se ob ponovni vzpostavitvi poveztivosti delijo z gostiteljem.

Napotki za izklop

Pri obračanju volana z namenom izklopa funkcije Machine Sync se nastavljen hitrost sledilnega stroja spremeni na zadnjo znano hitrost vodilnega stroja. Da se izognete ali zmanjšate zamudo pri ponovnem nastavljanju hitrosti traktorja vsakič, ko je funkcija Machine Sync izklopljena, so priporočljive naslednje metode izklopa:

- Pri traktorju z menjalnikom PST (PowerShift) nastavite prestavno ročico navzgor ali izberite gumb Set Speed 1 ali Set Speed 2, ki imata določeno hitrost višjo od trenutne hitrosti, ali pa zavrtite kolesce za nastavev hitrosti navzgor.
- Pri traktorju z menjalnikom IVT (brezstopenjski menjalnik) ali EVT (električni spremenljiv menjalnik) z linearno ročico ročno premaknite ročico za uravnavanje hitrosti iz položaja F1 v položaj F2 ali pa uporabite kolesce za nastavev hitrosti, da povečate nastavljeno hitrost.
- Pri traktorju z menjalnikom IVT ali EVT z ročico CommandPro bo vsako premikanje ročice, vključno s premikanjem vzvratno, onemogočilo avtomatizacijo hitrosti.

ch177nn,1740570175759-82-11FEB26

Združljivost funkcije Machine Sync

Združljivost traktorja John Deere:

OPOMBA: Traktorji serije 6R S CommandPro so združljivi s funkcijo G5 Machine Sync samo z namestitvijo podatkov MFTCU AL229483A.

OPOMBA: Stroji 8x30T in 9x30T niso združljivi s funkcijo Machine Sync.

- 6R (IVT)
- 7M (CQT) modelskega leta 2024 in novejši
- 7R (IVT, CQT in e23)
- 8R (EVT, IVT, PST in e23)
- 8RT (EVT, IVT, PST in e23)
- 8RX (EVT, IVT in e23)
- 8x30 (IVT in PST)
- 9R (PST)
- 9RT (PST)
- 9RX (PST)
- 9x30 (PST)

EVT (električni spremenljiv menjalnik)

IVT (brezstopenjski menjalnik)

CQT (menjalnik CommandQuad II)

PST (menjalnik PowerShift)

e23 (23-stopenjski menjalnik PowerShift s funkcijo Efficiency Manager)

Združljivost kombajna John Deere:

- Serija S
- Serija T
- Serija W
- Serija X
- Serija 50, 60 in 70

OPOMBA: Pri seriji 70 je potrebna dodatna oprema za ogled informacij o stanju napolnjenosti bunkerja za žito.

Združljivost samovoznega silažnega kombajna John Deere:

- 8000
- 9000

Združljivost samovoznega kombajna za sladkorni trs John Deere:

- CH570W
- CH570T
- CH950
- CH960

Združljivost z ATU/ATC/Reichhardt GREENFIT:

ATU300/ATC300 in GREN FIT lahko tehnično delujeta kot vodilna naprava za sinhronizacijo strojev, vendar bo zmogljivost sledilnega stroja močno odvisna od natančnosti krmilnega sistema vodilnega stroja.

OPOMBA: Toplo priporočamo, da za vodilne naprave za sinhronizacijo strojev uporabite integrirani sistem AutoTrac.

Funkcija Machine Sync ni združljiva z naslednjim:

- Originalni prikazovalniki GreenStar, GreenStar 2 1800 in GreenStar 2 2600
- Prikazovalnik GreenStar 3 2630 pri uporabi s 4600 CommandCenter
- Modema JDLINK 2G in JDLINK 3G
- Radijski vmesnik za komunikacijo s strojem (MCR)
- originalnimi sprejemniki StarFire, StarFire 300 in StarFire iTC

Funkcija Machine Sync na kombiniranih prikazovalnikih:

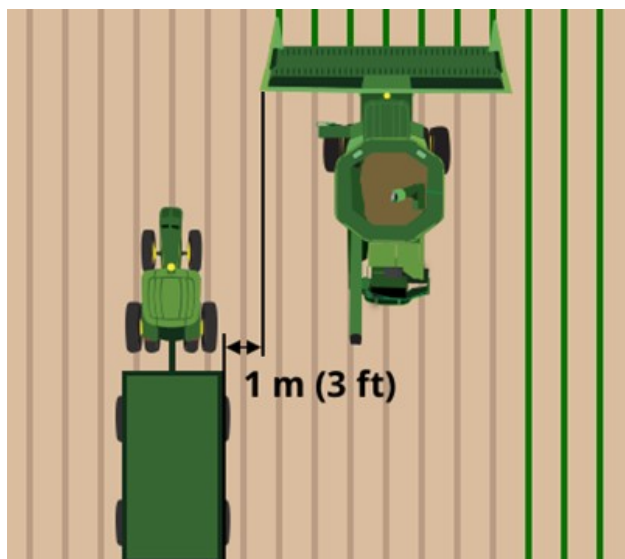
Funkcija Machine Sync bo delovala med združljivimi prikazovalniki 4. generacije in G5. Prepričajte se, da ima vsak prikazovalnik, ki ga uporabljate, ustrezne aktivacije ali licence za delovanje funkcije Machine Sync. Za seznam zahtevanih aktivacij ali licenc glejte prodajni priročnik kmetijskih izdelkov.

OPOMBA: Prikazovalniki 4. generacije zahtevajo aktivacijo funkcije Machine Sync, prikazovalniki G5 pa zahtevajo licenco.

Neprimerne uporabe:

 **OPOZORILO:** Izogibajte se tveganju poškodb ali nesreč. Ostanite pozorni in prevzemite nadzor nad volanom, kadar je potrebno. Sinhronizacija stroja ne zazna ali prepreči ovir in opazovalcev.

 **OPOZORILO:** Izogibajte se tveganju poškodb ali nesreč. Pri sledenju za vodilnim strojem bodite pozorni in prevzemite nadzor v primeru nenadnih zaustavitev vodilnega stroja. Machine Sync sledilnega stroja ne ustavi popolnoma.



PC28837—UN—11OCT22

- Funkcija Machine Sync ni zasnovana za podpiranje postopka z drugimi deli stroja/opreme, ki so oddaljeni manj kot 1 m (3 ft) od drugih strojev/opreme.
- Funkcija Machine Sync ni namenjena za končne zavoje.
- Funkcija Machine Sync ne odpravlja naklonskih razlik med stroji.
- Funkcija Machine Sync ne podpira postopka, če je hitrost vodilnega stroja večja od 16,0 km/h (10 mph).
- Funkcija Machine Sync ne podpira delovnega postopka pri hitrosti 0 km/h (0 mph).

OPOMBA: Najmanjša potrebna hitrost za členaste traktorje serije 9 je 2 km/h (1.2 mph) pri pridobivanju ali sledenju.

Za najboljšo učinkovitost funkcije Machine Sync:

- Ravna sled je natančnejša od ukrivljene sledi.
- Manjše hitrosti so natančnejše od večjih hitrosti, če ne uporabljate ravne sledi.
- Blagi zavoji so natančnejši od krivulje polmera ostrega zavoja.
- Členasti traktorji natančneje kažejo zgoraj navedene razlike v zmogljivosti od drugih ploščadi.
- Za optimalno delovanje funkcije Machine Sync je treba prilagoditi napredne nastavitve AutoTrac.

Skupni signal

Skupna raba signala omogoča, da si sprejemniki StarFire delijo informacije, ko so seznanjeni z avtomatizacijo žetja funkcije Machine Sync. To omogoči, da sprejemnika obeh strojev v največji možni meri povečata učinkovitost sistema med žetvijo. Naslednja tabela opisuje pričakovano natančnost tega sistema:

Raven aktivacije sprejemnika kombajna	Raven aktivacije sprejemnika traktorja z vozom za žito	Skupna raven natančnosti sistema	Razmerje med obema sprejemnikoma
SF1	SF1	SF1	RTK
SF3 / SF2	SF1	SF3 / SF2	RTK
SF3 / SF2	SF3 / SF2	SF3 / SF2	RTK
RTK	SF1	RTK	RTK
RTK	SF3 / SF2	RTK	RTK

Skupni signal

Skupna raba signala je združljiva z istimi ali različnimi modeli sprejemnikov. Za omogočanje funkcije Machine Sync morajo biti na vodilnem in sledilnem stroju izpolnjeni naslednji pogoji:

- Sprejemnik Starfire 7000 ali novejši.
- korekcija StarFire SF-RTK na obeh sprejemnikih.

ZIDXK1X,1749554066047-82-06OCT25

Krmilniki sinhronizacije stroja

Domača točka

POMEMBNO: Privzeta domača točka temelji na nastavitvah v aplikaciji Upravitelj opreme in na obliki delovnega območja. Preden začnete uporabljati funkcijo Machine Sync se prepričajte, da so vse nastavitve in odmiki stroja in priključka pravilni.

OPOMBA: Gumb Nastavi domačo točko je na voljo samo, ko je sledilni stroj v območju delovanja. Območje delovanja je na zemljevidu označeno z mejo.



PC28764—UN—25AUG22

Domača točka je točka, kamor bo sistem vodil sledilni stroj, da bo raztovoril izdelek. Domača točka je ustvarjena samodejno glede na nastavitve v aplikaciji Upravitelj opreme in na obliko delovnega območja.

Privzeta domača točka je edinstvena za nastavitve vodilnega in sledilnega stroja.

Za shranjevanje druge domače točke, ki ni privzeta, izberite gumb Nastavi domačo točko.

OPOMBA: Uporabniško določena domača točka bo morda izgubljena, če bo prikazovalnik kdaj povezan z drugim strojem, če bo izbran drugi profil stroja oziroma če bo druga komponenta odstranjena ali zamenjana. Pred delovanjem se prepričajte, da je nastavljena uporabniško določena domača točka.

Več domačih točk



PC28765—UN—25AUG22

Preklopno stikalo Nastavi/vklopi

Sledilni stroj lahko ustvari več domačih točk v Informacijah in nastavitvah. Vsaki domači točki je samodejno dodeljena številka.

Če želite nastaviti domačo točko, izberite Nastavi na preklopnem stikalu Nastavi/vklopi, nato izberite številko domače točke. Domača točka je nastavljena na lokaciji sledilnega stroja.

Če želite spremeniti aktivno domačo točko, izberite Vklopi na preklopnem stikalu Nastavi/vklopi, nato izberite številko domače točke. Ko je vklopljen AutoTrac, sledilni stroj vozi do izbrane domače točke.

Zrcaljenje

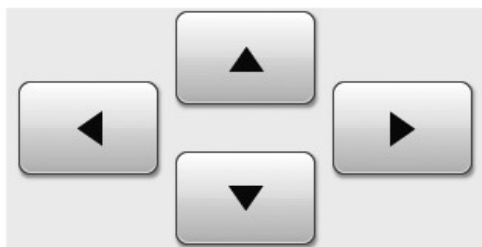
Domača točka/točke, nastavljene na eni strani območja v obliki črke U, bodo samodejno prezrcaljene na drugo stran, ko sledilni stroj preide na drugo stran. Ta funkcija se aktivira, ko so v nastavitvah Machine Sync omogočene naslednje funkcije:

1. Preglasitev območja delovanja v obliki črke U je omogočena.
2. Način nadzorovanega prometa je omogočen.
3. Več domačih točk je omogočenih.

Občutljivost hitrosti

Vnesite občutljivost hitrosti v naprednih nastavitvah za funkcijo Machine Sync. Sledilno vozilo lahko prilagodi občutljivost hitrosti in s tem omogoči postopne ali bolj agresivne prehode med hitrostmi.

Zamik



PC28082—UN—28JUL20

Gumbi za zamik

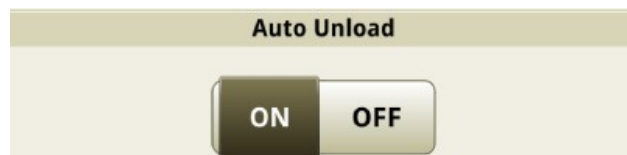
Funkcija Machine Sync omogoča vodilnemu in sledilnemu stroju, da zamakneta položaj sledilnega stroja za pravilno razvrščanje izdelka v razkladalno prikolico.

Povečanje zamika je razdalja, ki jo prevozi sledilni stroj ob vsakem pritisku na gumb za zamik. Povečanja

vzdolžnega in prečnega zamika je mogoče prilagoditi v Informacijah in nastavitvah.

OPOMBA: Prilagoditve, opravljene z gumbi za zamik, ne bodo shranjene, razen če ni stikalo Shrani zamike za naslednje povezave preklopljeno v položaj za vklop v Informacijah in nastavitvah.

Samodejno praznjenje



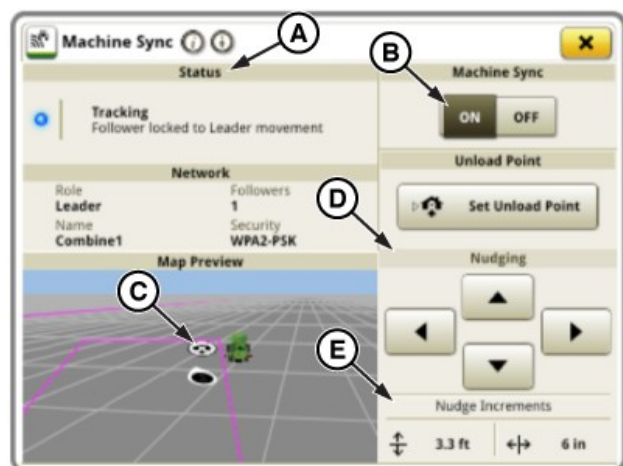
PC662149—UN—11FEB25

Samodejno praznjenje

Samodejno praznjenje lahko vklopite/izklopite z navigacijo do naprednih nastavitev funkcije Machine Sync. S pomočjo stereo kamere, ki temelji na vidu, samodejno potiska žitni bunker naprej ali nazaj, dokler ni polnjenje končano.

ZIDXK1X,1750077987519-82-16JUN25

Upravljanje funkcije Machine Sync – vodilni stroj



PC689864—UN—26SEP25

A—Stanje sinhronizacije stroja

B—Glavni preklop

C—Domača točka

D—Gumbi za zamik

Vodilni stroj – ni pripravljen

Stanje funkcije Machine Sync (A) ostane neaktivno, dokler sledilno vozilo ni znotraj območja delovanja. Kazalnik stanja je oranžen.

OPOMBA: Operativno območje je prikazano, ko vodilni in sledilni stroj komunicirata.

Glavno stikalo (B) mora biti vklopljeno, da funkcija Machine Sync deluje.

OPOMBA: Funkcijo Machine Sync morate omogočiti po vsakem ciklu vklop-izklop.

OPOMBA: Motnje brezžičnih usmerjevalnikov, radijskih postaj (CB), dodatnih električnih motorjev, daljinskih upravljalnikov, naprav Bluetooth ali anten z vidno črto lahko povzročijo težave s signalom. Zaradi težav s signalom morda ne bo mogoče vzpostaviti začetne povezave ali lahko pride do prekinitve komunikacije zaradi latence. Če je sledilni stroj v operativnem območju in ga vodilni stroj ne zazna, se za pomoč obrnite na prodajalca John Deere.

Vodilni stroj – pripravljen

Ko sta vodilni in sledilni stroj na položaju in pripravljena na sledenje, se stanje funkcije Machine Sync spremeni v Pripravljeno. Kazalnik stanja se spremeni v zeleno barvo.

Vodilni stroj – pridobivanje

Stanje funkcije Machine Sync se spremeni v Pridobivanje, če je sledilni stroj v območju delovanja in je bilo pritisnjeno stikalo za nadaljevanje AutoTrac. Kazalnik stanja se spremeni v modro barvo.

OPOMBA: Ko je Sinhronizacija stroja v stanju pridobivanja/sledenja, so onemogočene naslednje funkcije:

- Premik sledi (vodenje AutoTrac)
- Premiki (za vse tipe gosenic)
- Prečni premiki (pritisnite nastavitvene gumbе na hidrostatski ročici)

OPOMBA: Stanje Sinhronizacije stroja ne vpliva na premike RowSense.

Vodilni stroj – sledenje

Stanje funkcije Machine Sync se spremeni v Sledenje, ko sledilni stroj doseže domačo točko (C).

Sledilni stroj zdaj sledi vodilnemu stroju. Ko vodilno vozilo spremeni smer ali hitrost, se sledilno vozilo uskladi s spremembami vodilnega vozila.

Vodilno vozilo se lahko sedaj izprazni v voziček sledilnega vozila.

Po potrebi lahko z gumbi za zamik (D) nastavite položaj sledilnega stroja.

Nastavitve območja delovanja voditelja

OPOMBA: Preglasitev območja delovanja v obliki črke U lahko omogočite v razdelku Informacije in nastavitve.

OPOMBA: Možnost preglasitve območja delovanja v obliki črke U ni na voljo za vodilni kombajn.

Kadar je vrsta stroja nastavljena v možnosti kombajn, žetveni stroj ali drugi stroj v Upravitelju opreme, funkcija Machine Sync privzeto preklopi na območje delovanja na levi strani. Vse ostale vrste strojev privzeto preklopijo na delovno območje v obliki črke U.

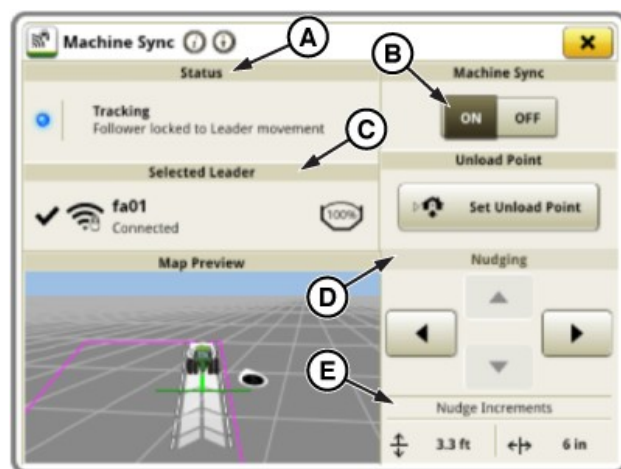
Kadar je preglasitev delovnega območja v obliki črke U vklopljena, je delovno območje v obliki črke U. Kadar je preglasitev območja delovanja v obliki črke U izklopljena, je območje delovanja samo na levi strani stroja. Delovno območje v obliki črke U omogoča nastavitve notranje širine in notranje dolžine v Informacijah in nastavitvah vodilnega stroja.

Skupno dolžino območja delovanja lahko prilagodite s spreminjanjem vrednosti sprednjega roba območja delovanja in zadnjega roba območja delovanja. Privzete vrednosti so:

- 25 m (82 ft) sprednji rob
- 20 m (65,6 ft) zadnji rob

ZIDXK1X,1749561926105-82-01OCT25

Upravljanje sinhronizacije stroja – sledilo



PC689865—UN—26SEP25

- A—Stanje sinhronizacije stroja
- B—Glavni preklop
- C—Gumbi za zamik
- D—Polje izbranega vodilnega stroja

Sledilni stroj – ni pripravljen

Stanje funkcije Machine Sync (A) ostane neaktivno, dokler sledilno vozilo ni znotraj območja delovanja in je pripravljeno na sledenje. Kazalnik stanja je oranžen.

OPOMBA: Operativno območje je prikazano, ko vodilni in sledilni stroj komunicirata.

Glavno stikalo (B) mora biti vklopljeno, da funkcija Machine Sync deluje.

OPOMBA: Funkcijo Machine Sync morate omogočiti po vsakem ciklu vklop-izklop.

Sledilni stroj – pripravljen

Ko sta vodilni in sledilni stroj na položaju in pripravljena na sledenje, se stanje funkcije Machine Sync spremeni v Pripravljeno. Kazalnik stanja se spremeni v zeleno barvo.

Sledilni stroj – pridobivanje

Stanje funkcije Machine Sync se spremeni v Pridobivanje, če je sledilni stroj v območju delovanja in je bilo pritisnjeno stikalo za nadaljevanje AutoTrac. Kazalnik stanja se spremeni v modro barvo.

OPOMBA: Bele puščice in označeno območje vklopa vodijo uporabnike do optimalne lokacije za vklop funkcije Machine Sync tik za domačo točko - s čimer se izboljša udobje za stranke in zmanjša variabilnost pri pridobivanju.

Sledilni stroj – sledenje

Stanje funkcije Sinhronizacija stroja se spremeni v Sledenje, ko sledilni stroj doseže domačo točko.

Sledilni stroj sedaj sledi vodilnemu stroju. Ko vodilno vozilo spremeni smer ali hitrost, se sledilno vozilo uskladi s spremembami vodilnega vozila.

Vodilno vozilo se lahko sedaj izprazni v voziček sledilnega vozila.

Po potrebi lahko z gumbi za zamik (C) nastavite položaj sledilnega stroja.

Raven napolnjenosti žitnega bunkerja in stanje razkladalnega polža sta prikazana v polju Izbranega vodilnega stroja (D).

Med delom hitrost prilagajajte samo z uporabo plina. Preklapljanje prestav med delom izključi funkcijo Machine Sync.

Zaradi značilnosti avtomatizacije hitrosti traktorjev 9R in 6R je priporočljivo, da ti stroji delujejo s polnim plinom, ko uporabljajo funkcijo Machine Sync.

Za izklop lahko uporabnik traktorja zavrti volan, poveča nastavitve hitrosti prenosa moči stroja ali zaustavi stroj.

OPOMBA: Poskrbite, da je prenos moči sledilnega stroja nastavljen dovolj visoko, da lahko ujame in ohrani hitrost vodilnega stroja.

Način nadziranega prometa

OPOMBA: Ko je način nadziranega prometa omogočen, sta levi in desni zamik onemogočena.

Način nadziranega prometa je omogočen v Informacijah in nastavitvah.

Kadar je način nadziranega prometa omogočen, sledilni stroj vozi po črti vodenja, medtem ko njegovo hitrost nadzira vodilni stroj. Če domača točka ni na črti

vodenja, sledilni stroj vozi vzporedno z domačo točko, pri tem pa ostane na črti vodenja.

Med uporabo načina nadziranega prometa enkrat pritisnite stikalo za nadaljevanje AutoTrac, da vozite po aktivni črti vodenja. Ko je sledilni stroj v delovnem območju, znova pritisnite stikalo za nadaljevanje AutoTrac, da sinhronizirate hitrost z vodilnim strojem.

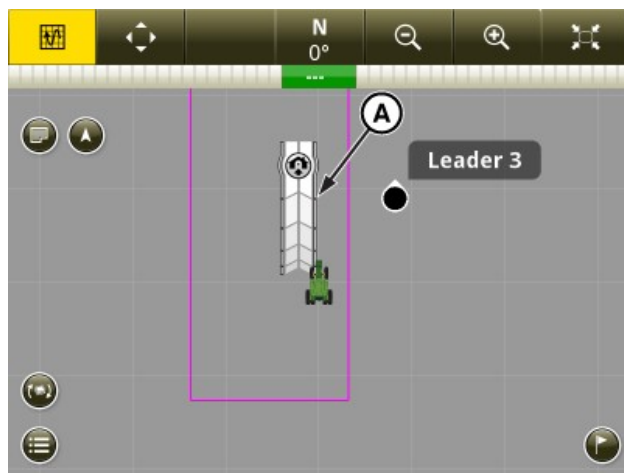
OPOMBA: Če vodilni in sledilni stroj vozita po različnih črtah vodenja, sledilni stroj morda ne bo vozil vzporedno z vodilnim strojem.

Največja nastavljena hitrost avtomatizacije

Privzeta hitrost je 15 mph. Na traktorjih MY20 ali novejših ta nastavev določa največjo hitrost, ki jo lahko doseže sledilni stroj. Ko je sinhronizacija stroja aktivirana, se ta vrednost prikaže na glavni prikazovalni enoti (PDU). Če je nastavljena hitrost nižja od največje, bo sistem uporabil to največjo vrednost za sinhronizacijo. Med navigacijo do domače točke bo sledilni stroj poskušal pospešiti na to hitrost.

ZIDXK1X,1749562340443-82-05OCT25

Vključitvena steza



PC689868—UN—03OCT25

Vključitvena steza

A—Vključitvena steza

Ikona **Vključitvena steza** se prikaže, da upravljavcu pomaga, da se lažje poravna z domačo točko. Priporočena najboljša praksa je, da stroj vključite, ko je poravnan z belo puščico. Medtem ko lahko do vklopa pride tudi na drugih položajih v delovnem območju, poravnava s puščico pred vklopom funkcije Machine Sync zagotavlja bolj tekoč prehod od pridobivanja do sledenja.

ZIDXK1X,1759686490078-82-05OCT25

Delovanje – nadzor prekrivanja

Nadzor prekrivanja

Nadzor prekrivanja samodejno prilagodi širino glave, ko se stroj za žetev premika po površini, ki je že bila požeta. Ta funkcija izboljšuje natančnost podatkov o površini in količini pridelka.

Pomaknite se na Nadzor prekrivanja

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Upravljanje prekrivanja.

Ko uporabljate druge glave, ki merijo 15,2 m (50 ft) ali manj, se deli glave samodejno razdelijo na odseke velikosti 15,2 cm (6 in). Glave, ki so večje od 15,2 m (50 ft), imajo 100 odsekov, ki so enakomerno razdeljeni po širini glave.

Nadzor prekrivanja zagotavlja, da požeta površina ne sega izven meja polja ali v notranji rob.

- Zunanji rob – za polje je mogoče določiti samo en zunanji rob.
- Notranji rob – za polje je mogoče določiti in poimenovati več notranjih robov.

Robovi so sicer neobvezni, vendar so lahko uporabni pri uporabi nadzora prekrivanja. Zunanji rob lahko na primer pomaga zagotoviti, da se površina izven polja ne vključi v izračun izplena, kadar del glave ali ploščadi sega preko roba. Podobno notranji rob pomaga, da so odseki izključeni, ko zapeljete preko vode.

ct47125,1708280038540-82-18FEB24

Nadzor ročnega prekrivanja

Nadzor ročnega prekrivanja razdeli glavo na segmente, imenovane skupine. Medvrstične glave se privzeto nastavijo na eno skupino na vrsto in jih ni mogoče spremeniti. Glave s ploščadjo je mogoče konfigurirati z 2–24 skupinami.

Upravljaivec lahko ročno vklopi in izklopi posamezne skupine, da uskladi mesto, kjer poljščina vstopa v glavo. Ročni nadzor prekrivanja je združljiv s samodejnim nadzorom prekrivanja. Ročno izklapljanje skupine preglasi vsa druga stanja za tisto skupino. Ročni nadzor prekrivanja pomaga izboljšati natančnost dokumentiranja v razmerah, ki niso razmere, ko predhodno prekrivanje ali meja prepreči poljščini, da vstopi v določeni del glave.



A



B

PC28776—UN—25AUG22

A—Omogoči vse

B—Onemogoči vse

Pritisnite gumb Omogoči vse (A), da omogočite vse skupine.

Pritisnite gumb Onemogoči vse (B), da onemogočite vse skupine.



PC28777—UN—25AUG22

Preklopni gumb levo/desno

OPOMBA: Preklopni gumb levo/desno se prikaže samo, kadar je na voljo 13 ali več skupin.

Prikazovalnik prikaže do 12 gumbov za skupine hkrati. Pritisnite preklopni gumb levo/desno, da prikažete skupine na levi ali na desni strani glave. Pritisnite gumb za skupine, da vklopite ali izklopite posamezno skupino.

Omogočene skupine so zelene. Ročno onemogočene skupine so črne. Skupine, ki jih Nadzor prekrivanja samodejno onemogoči, so obarvane zeleno in belo.

ct47125,1708280038392-82-18FEB24

Delovanje – upravljanje razdelkov

Upravljanje razdelkov



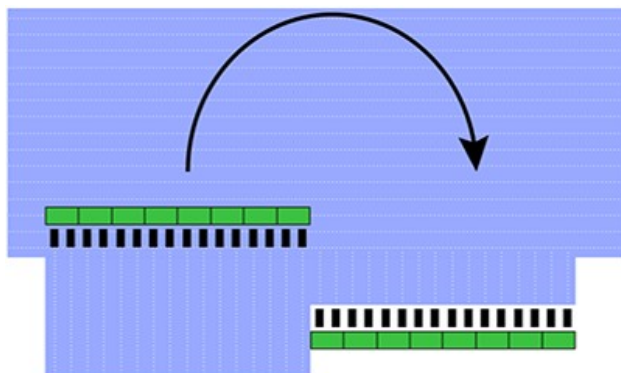
PC28778—UN—25AUG22

Upravljanje razdelkov John Deere samodejno vklopi in izklopi razdelke stroja ali priključka, da zmanjša prekrivanje ter izboljša upravljanje nanosa. Upravljanje razdelkov zahteva naslednje dele:

- Sprejemnik globalnega navigacijskega satelitskega sistema (GNSS) (če uporabljate sprejemnik StarFire, je priporočljiva vsaj natančnost signala SF2)
- aktivacija upravljanja razdelkov,
- Stroj ali priključek z enoto, ki podpira Upravljanje razdelkov (združljivost lahko preverite pri proizvajalcu priključka).

Iskanje menija Upravljanje razdelkov

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Upravljanje razdelkov.



PC28779—UN—25AUG22

Upravljanje razdelkov samodejno upravlja razdelke stroja ali priključka pri vstopu v prej pokrita območja ali izhodu iz njih. Razdelki se izključijo, ko vstopite na območje pokritosti, in se znova vključijo, ko vstopite na območje brez pokritosti. Zemljevid pokritosti prikazuje predhodno pokrita območja tako, da zabeleži, kje je stroj ali priključek že bil na polju. Svetlo modro območje pokritosti prikazuje enojni prehod skozi polje. Vsakršno prekrivanje je označeno s temno modrim območjem pokritosti.

Upravljanje razdelkov določa, kdaj vklopiti ali izklopiti razdelek, glede na naslednje dejavnike:

- GPS-položaj
- Zemljevid pokritosti
- Odmiki stroja in priključka
- Stanje razdelka

- Nastavitve prekrivanja
- Mehanska zakasnitev
- Meje polja
- Meje robov polja

Upravljanje razdelkov pošlje obvestilo vodila CAN v krmilno enoto stroja ali priključka, da spremeni stanje razdelka. Razdelek se vklopi, da nanese izdelek na območje. Nato se izklopi, da prepreči nanašanje izdelka na isto območje. Pri tem ni omejitve razdalje od mesta, kjer se je na polju začelo nanašanje.

POMEMBNO: Nekateri uporabniki povežejo dve ločeni polji v eno, tako da med njimi ustvarijo "zemeljski most". Izdelek se lahko še vedno nanaša na tem pasu zemljišča, če pustite vključeno upravljanje razdelkov. Da bi preprečili nepričakovano pokritost, upravljanje razdelkov ali glavno stikalo vedno izklopite, kadar se vozite med polji.

Natančnost upravljanja razdelkov

Na zmogljivost upravljanja razdelkov vplivajo naslednji dejavniki:

- Točnost GPS prejšnjega zemljevida pokritosti
- Trenutna natančnost sistema GPS
- Nastavitve Profila stroja in Profila priključka
- Stalna hitrost in smer pri vstopu in izstopu iz območja pokritosti

Združljivost

Upravljanje razdelkov je združljivo s priključki s funkcionalnostjo TC-SC (krmilnik za opravila in upravljanje razdelkov) s certifikatom ISOBUS združenja AEF (Agricultural Industry Electronics Foundation). Za več informacij o združljivosti določenega stroja John Deere in priključkov glejte opombe ob izdaji prikazovalnika G5.

Več prikazovalnikov

Upravljanje razdelkov zahteva komunikacijo krmilne enote priključka, krmilnika za opravila pa se ne more izvajati na dveh priključenih prikazovalnikih. Stanje krmilnika za naloge lahko vidite v nastavitvah za več prikazovalnikov.

Glavno stikalo upravljanja razdelkov

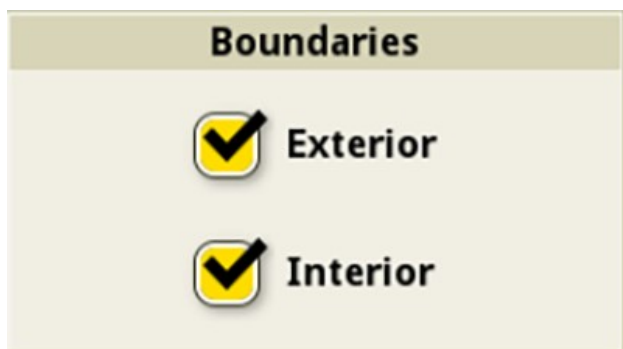


PC28780—UN—25AUG22

Glavno stikalo upravljanja razdelkov

Izberite Glavno stikalo, da vklopite Upravljanje razdelkov. Stikalo lahko postavite tudi v vrstico z bližnjicami z aplikacijo Upravljalnik postavitev.

Meje



PC28812—UN—20SEP22

Meje

Uporabite stikalo Krmiljenje roba polja, da vklopite Krmiljenje roba polja.

Izberite odmik, da spremenite dimenzijo roba polja. Spremembe roba polja se shranijo v trenutno polje.

OPOMBA: Nadzor roba polja zahteva, da označite eno ali obe meji. Če počistite izbiro tako notranje kot tudi zunanje meje, se funkcija Nadzor roba polja samodejno izklopi.

Če izberete eno vrsto meje, Nadzor robov polja prezre robove polja, ki so povezani s to mejo.

Ročno upravljanje razdelkov



Manual Section Control

Zunanji robovi

Označite potrditveno polje Zunanje, če želite uporabljati zunanje meje. Nadzor razdelkov izklopi razdelke, ki so zunaj črt zunanjih meja.

Notranje meje

Označite potrditveno polje Notranje, če želite uporabljati notranje meje. Nadzor razdelkov izklopi razdelke, ki so znotraj črt notranjih meja.

OPOMBA: Če ste preklicali izbiro obeh vrst meja, Nadzor razdelkov prezre meje in uporabi samo predhodno prekrivanje, da vklopi in izklopi razdelke.

Krmilno stikalo robov polja



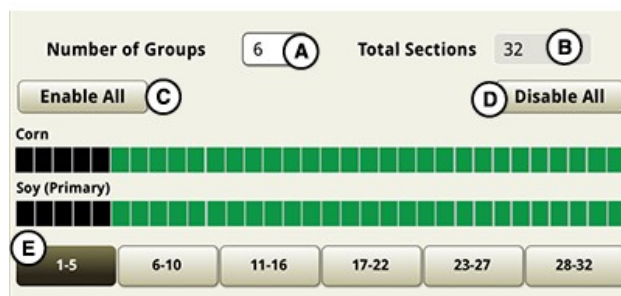
PC28781—UN—25AUG22

Stikalo Krmiljenje roba polja in odmik roba polja

PC28653—UN—29SEP22

Ročno upravljanje razdelkov

Uporabite ročno upravljanje razdelkov, da vklopite ali izklopite skupine razdelkov. Izberite Ročno upravljanje razdelkov, da odprete stran za ročno upravljanje razdelkov.



PC28654—UN—29SEP22

Stran za ročno upravljanje razdelkov

- A—Število skupin
- B—Skupaj razdelkov
- C—Omogoči vse
- D—Onemogoči vse
- E—Skupine razdelkov

- Število skupin (A) – število skupin, v katerih so razdelki razdeljeni. To vrednost določi upravljavec.
- Skupaj razdelkov (B) – število razdelkov, ki se jih lahko uporablja pri priključku. Stroj ali priključek določi vrednost, ki je ni mogoče spreminjati.
- Omogoči vse (C) – omogoči vse razdelke.
- Onemogoči vse (D) – onemogoči vse razdelke.
- Skupine razdelkov (E) – omogoča ali onemogoča razdelke znotraj skupine.

ch177nn,1738062318219-82-02FEB25

Modul stanja razdelka

Enota stanja razdelka se uporablja za ugotavljanje, ali je upravljanje razdelkov ukazalo vklop ali izklop posameznih razdelkov. Modul lahko dodate na izvajalno stran z Upraviteljem postavitve. Možna so naslednja štiri stanja razdelkov:

OPOMBA: Stanje razdelka se ne spremeni glede na količino sejanja za razdelek. Če je kateri od vrst razdelka zmanjkalo semen, se prikaže zelena barva, razen če imajo vsi razdelki za določen pogonski motor ničelno količino. Preverite populacije semen s SeedStar.

Omogočen razdelek (brez nanašanja)



PC28782—UN—29AUG22

Razdelek omogočen – siva z zeleno obrobo

- Orodje sadilnika ali zračnega sejalnika je dvignjeno.
- Sklopki zračnega sejalnika sta izklopljeni.
- Za vse razdelke za določen pogonski motor se javlja ničelna količina.

Nanašanje razdelka



PC28783—UN—29AUG22

Uporaba razdelka – svetlo zeleno

- Ukazan je bil vklop razdelka.
- Razdelek nanaša izdelek ali semena.

Ukazan izklop razdelka (ni nanašanja)

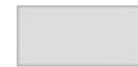


PC28784—UN—29AUG22

Razdelek ima ukaz za izklop – bele in zelene črte

- Razdelek je na obstoječem pokritju.
- Izklop razdelka je bil ukazan zaradi meje.
- Zračni sejalec ali krmilnik hitrosti GreenStar ne dosega najmanjše hitrosti upravljanja razdelka.
- Vožnja prek območja, kjer ima recept ničelno vrednost.

Onemogočen razdelek (brez nanašanja) (velja samo za škropilnik)



PC24037—UN—05APR17

Razdelek onemogočen – popolnoma sivo

- Upravljanje razdelkov je onemogočeno.
- Razdelek se upravlja ročno.

Razdelek je označen za izklop (brez nanašanja) (velja samo za škropilnik)



PC24038—UN—05APR17

Razdelek je označen za izklop – svetlo črna

- Krmilnik je razdelek označil za izklop.

ct47125,1708280101719-82-18FEB24

Nastavitve prekrivanja

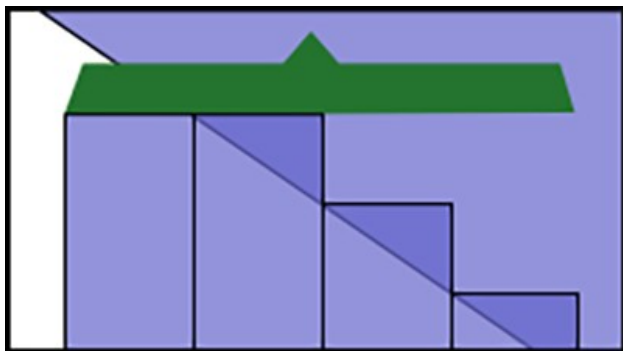
Prekrivanje se zgodi, ko diagonalno prečkate prejšnjo pokritost ali mejo. Količina prekrivanja je odvisna od uporabnika.

Konfigurirajte nastavitve prekrivanja za namerno prekrivanje. S prilagoditvijo zmogljivosti izravnajte nenamerne izpuščene dele in prekrivanje. Za več informacij glejte zaslonsko pomoč o upravljanju razdelkov.

100 % prekrivanje + dodatno

Dodatno prekrivanje zagotavlja nanos izdelka na prejšnje območje nanosa, kar odpravi vrzeli. Dodatno prekrivanje povzroči čezmeren nanos.

100-odstotno prekrivanje – zmanjšanje preskokov

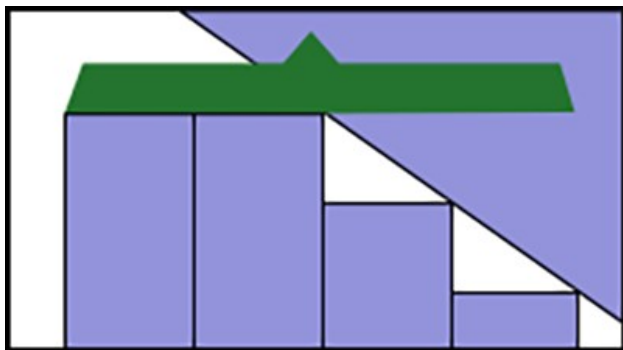


PC28836—UN—11OCT22

100-odstotno prekrivanje – zmanjšanje preskokov

Zmanjšanje izpuščenih delov zagotovi pokritost izdelka do prejšnjega območja nanašanja, s čimer se zmanjša izpuščeni del. Zmanjšanje izpuščenih delov lahko povzroči čezmeren nanos.

0-odstotno prekrivanje – zmanjšanje prekrivanja



PC28835—UN—11OCT22

0-odstotno prekrivanje – zmanjšanje prekrivanja

Zmanjšanje prekrivanja zagotavlja, da pokritost izdelka ne sega izven robov prejšnjega območja nanosa. Zmanjšanje prekrivanja lahko povzroči preskakovanje nanosa.

Odstotki od 0 do 100 % zagotavljajo pokritost izdelka v prej pokrito območje na osnovi širine posameznih razdelkov.

ct47125,1708280101564-82-18FEB24

Delovanje – avtonomija

Pregled aplikacije Avtonomija



APY76284—UN—28JUL22

Aplikacija Avtonomija

Aplikacija Avtonomija zažene avtonomni sistem, ki stroju omogoča izvajanje dela na polju brez fizične prisotnosti upravljavca na voznikovem sedežu.

OPOMBA: Za več informacij glejte priročnik za avtonomijo.

Zahteve za avtonomijo

OPOMBA: Za stroje in priključke, združljive z avtonomijo, se za več informacij obrnite na svojega zastopnika.

Za delovanje aplikacije Avtonomija mora biti prisotna naslednja strojna oprema stroja:

- Konfiguracija pripravljenosti na avtonomno delovanje
- StarFire 7500, vgrajen v traktor

Za delovanje aplikacije Avtonomija morajo biti izpolnjene naslednje zahteve opreme:

- Licenca za avtonomijo (za več informacij se obrnite na svojega zastopnika)
- Licenca G5 Advanced
- Licenca SF-RTK ali Radio RTK
- TruSet (oranje)
- John Deere Operations Center v združljivem spletnem brskalniku
- Mobilno središče Operations Center na združljivi napravi Android ali Apple, posodobljeno na najnovejšo programsko opremo.
- Odobrena programska oprema za delovanje avtonomije

OPOMBA: Programsko opremo bo morda treba redno posodabljanje. Če sistem zazna zastarele krmilnike, se ob vklopu stroja na prikazovalniku kabine prikaže obvestilo o priporočeni posodobitvi. Če krmilniki, povezani z avtonomijo, niso posodobljeni v 7 dneh, se obvestilo spremeni v sporočilo o zahtevani posodobitvi, avtonomija pa ne bo delovala, dokler niso posodobljeni vsi krmilniki.

ZID XK1X,1770805199879-82-11FEB26

Delovanje - daljinski dostop do prikazovalnika

Daljinski dostop do prikazovalnika



Daljinski dostop do prikazovalnika

PC684075—UN—06OCT25

Aplikacija za daljinski dostop do prikazovalnika (RDA) omogoča daljinski dostop do prikazovalnika in daljinsko upravljanje prikazovalnika.

Daljinski dostop do prikazovalnika (RDA)

RDA oddaljenim uporabnikom omogoča **ogled prikazovalnika stroja** v realnem času in zagotavlja dragocen vpogled v postopke, ne da bi moral biti uporabnik fizično prisoten.

Daljinsko upravljanje zaslona (RDC)

RDC gre še korak dlje, saj uporabnikom omogoča **neposredno komuniciranje s prikazovalnikom**— prilagajanje nastavitev, pomikanje po straneh, nadzorovanje posodobitev v živo in sprotno odpravljanje težav.

Pomik na daljinski dostop do prikazovalnika (RDA)

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo RDA.

Uporaba funkcije daljinskega dostopa do prikazovalnika (RDA)

Z računalnika ali mobilne naprave se povežite z JDLINK.com ali MyJohnDeere.com in izberite zelen stroj. Začnete sejo daljinskega dostopa do prikazovalnika Remote Display Access, da lahko začnete prikazovalnik gledati na daljavo.

Ko je zveza vzpostavljena, se prikaz prikazovalnika pošlje po kablu za Ethernet do modema JDLINK. S celularno povezavo se informacije iz modema JDLINK pošiljajo na komunikacijsko omrežje John Deere, kar omogoča ogled prikaznega prikazovalnika na JDLINK.com ali MyJohnDeere.com.

Z oddaljene lokacije lahko voznik v kabini dostopa do nastavitev prikazovalnika, optimizacije in odpravljanja napak.

RY24MV1,1760031346047-82-20OCT25

Koraki za začetek daljinskega dostopa do prikazovalnika za daljinsko upravljanje prikazovalnika

Uporaba daljinskega dostopa do prikazovalnika (RDA) in daljinskega upravljanja prikazovalnika (RDC) iz mobilne naprave:

1. V mobilni napravi odprite mobilno središče Operations Center.



Gumb RDA mobilnega operativnega središča

PC693496—UN—21NOV25

2. Začnete sejo daljinskega dostopa do prikazovalnika z izbiro gumba RDA. Prikazovalnik v kabini bo označen z modro barvo, kar označuje sejo RDA.



Prikaži sejo

APY80337—UN—10FEB23

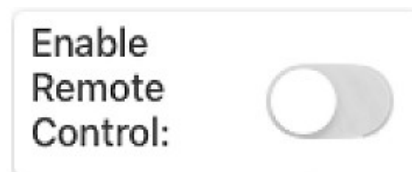
OPOMBA: Ta ikona se prikaže na prikazovalniku v vrstici stanja za pomoč pri označevanju seje pogleda.



Vrstica stanja

PC582194—UN—30AUG23

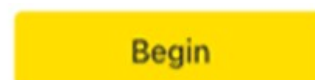
3. Zaženite sejo daljinskega upravljanja prikazovalnika tako, da izberete preklopno stikalo Omogoči daljinsko upravljanje.



Stikalo za omogočanje daljinskega upravljanja

APY80338—UN—10FEB23

4. Preberite in potrdite opomnik za delovanje daljinskega upravljanja prikazovalnika tako, da izberete gumb Začni.



Gumb Začni

APY80340—UN—10FEB23

Prikazovalnik v kabini bo označen z rumeno barvo, kar označuje sejo daljinskega upravljanja prikazovalnika.



APY80341—UN—10FEB23

Seja upravljanja oddaljenega prikazovalnika

OPOMBA: Ta ikona se prikaže na prikazovalniku v vrstici stanja za pomoč pri prikazu seje daljinskega upravljanja prikazovalnika.



PC582195—UN—30AUG23

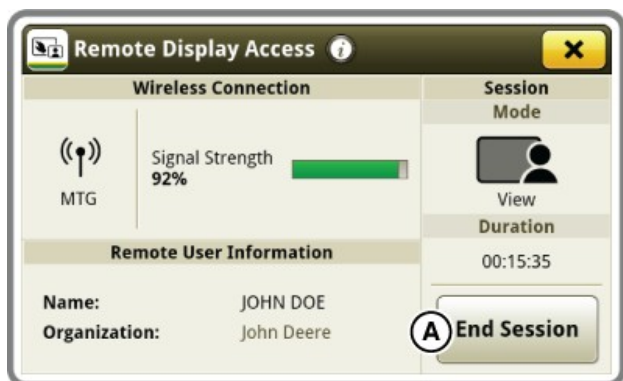
Vrstica stanja

OPOMBA: Dostop do diagnostičnega centra bo omejen samo na ogled med sejo RDC.

Zaključek seje:

Daljinski dostop do prikazovalnika (RDA) se konča, če daljinski upravljevec izbere gumb Končaj sejo (A). S tem se daljinski dostop do prikazovalnika (RDA) in daljinsko upravljanje prikazovalnika (RDC) končata.

Gumb Končaj sejo bo omogočen, če je aktivna seja RDA.



APY80342R—UN—30AUG23

Uporabniški vmesnik končne seje

A—Gumb Zapri sejo

ZIDXK1X,1759924147017-82-21NOV25

Nastavitev in optimizacija – vodenje AutoTrac

Nastavitve krožne sledi



PC20395—UN—08DEC14
Razdalja do središčne točke

Razdalja do središčne točke – razdalja od središča kroga do trenutnega položaja. Razdalja je prikazana samo do 1609 m (5280 ft.). To funkcijo vklopite, če želite gumb videti na zemljevidu vodenja.

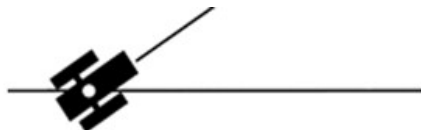
ct47125,1708280148254-82-18FEB24

Optimizacija krmiljenja

Nadzor zmogljivosti

Nadzor zmogljivosti prikazuje napačno smer in napačno sledenje. Zasnovan je za pomoč pri nastavljanju zahtevnejših nastavitev sistema AutoTrac. Napaka smeri kaže razmerje med smerjo stroja glede na trenutno sled. Napaka sledenja kaže odklon s sledi stroja ali odmik glede na trenutno sled.

Merilnik napake smeri

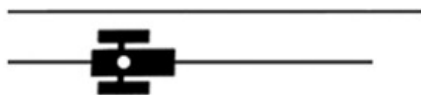


PC16972—UN—22MAY13

Napaka smeri kaže razmerje med smerjo stroja glede na trenutno sled. Napaka smeri bi morala biti manjša od ± 1 stopinje.

Če so napake izven tega razpona, so potrebne prilagoditve.

Merilnik napake sledenja

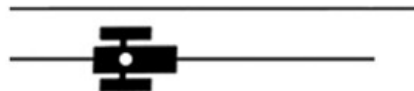


PC16969—UN—22MAY13

Napaka sledenja kaže odklon s sledi stroja ali odmik glede na trenutno sled. Stolpični grafikon posodablja največje in najmanjše napake smeri v živo za zadnjih 10 sekund.

OPOMBA: Vrednosti krmilne enote za krmiljenje temeljijo na krmilnih upravljalnih elementih stroja.

Nastavitve krmiljenja naprej



PC16969—UN—22MAY13
Napaka sledenja



PC28738—UN—25AUG22
Ikona za visoko hitrost vožnje naprej



PC28739—UN—25AUG22
Ikona za nizko hitrost vožnje naprej

Sledenje občutljivosti črte

Določa, kako odločno se sistem AutoTrac odziva na napako, če skrene s sledi.

- Višje nastavitve: Bolj odločen odziv na prečno napako sledi.
- Nižje nastavitve: Manj odločen odziv na prečno napako sledi.

Odmik smeri



PC28740—UN—25AUG22
Visoko zavažanje smeri

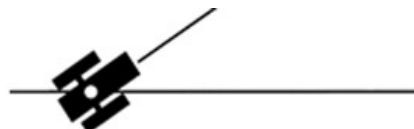


PC28741—UN—25AUG22
Nizko zavažanje smeri

Določi vpliv hitrosti zavijanja (hitrost obračanja stroja) na zmogljivost sledenja. Odmik smeri je parameter za napovedovanje in ga lahko uporabljate za zmanjšanje prekomernega krmiljenja. Velike spremembe lahko povzročijo neučinkovito delovanje.

- Višje nastavitve: odločnejši odziv na hitrost vrtenja.
- Nižje nastavitve: manj odločen odziv na hitrost vrtenja.

Smer občutljivosti črte



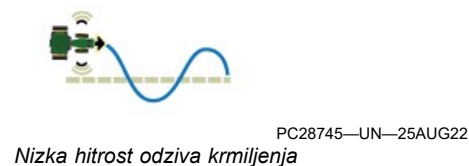
PC16972—UN—22MAY13
Napaka smeri



Določa, kako odločno se sistem AutoTrac odziva na napake smeri.

- Višje nastavitve: odločnejši odziv na napako smeri stroja.
- Nižje nastavitve: manj izrazit odziv na napako smeri stroja.

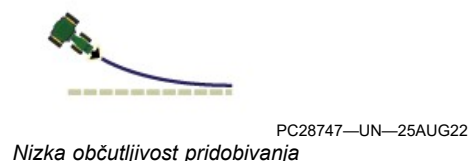
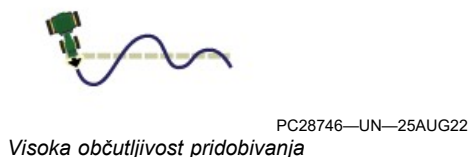
Hitrost odziva krmiljenja



Prilagodi stopnjo krmiljenja stroja, da vzdržuje delovanje sledenja. Povečanje odzivnosti krmiljenja na splošno omogoča večjo učinkovitost sledenja.

- Višje nastavitve: Omogoča boljšo zmogljivost sledenja, lahko pa povzroči tudi povečano stopnjo premikanja koles in nemirno vožnjo.
- Nižje nastavitve: Povzroča manjše premikanje koles, vendar lahko povzroči tudi slabše delovanje sledenja.

Občutljivost pridobivanja



Določa, kako močno stroj lovi sled. Ta nastavek vpliva na zmogljivost samo med pridobivanjem sledi.

- Višje nastavitve: agresivno pridobivanje črte.
- Nižje nastavitve: bolj gladko pridobivanje črte.

Občutljivost krivulje



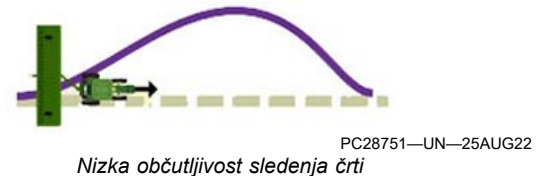
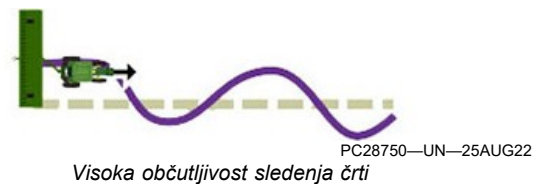
Določa, kako agresivno se AutoTrac odziva na krivuljo v sledi. Ta nastavek vpliva na zmogljivost pri vodenju po ukrivljeni sledi.

- Višje nastavitve: zavoj stroja z manjšim polmerom (ostrejši).
- Nižje nastavitve: zavoj stroja z večjim (širšim) polmerom.

Krmiljenje priključka

POMEMBNO: Meritev središča vrtenja priključka je obvezna za pravilno delovanje funkcije vodenja priključka. Glejte Merjenje središča vrtenja na Zaslonski pomoči za navodila glede natančne meritve središča vrtenja. Nenatančna meritev središča vrtenja lahko povzroči slabo delovanje ali poškodbe priključka.

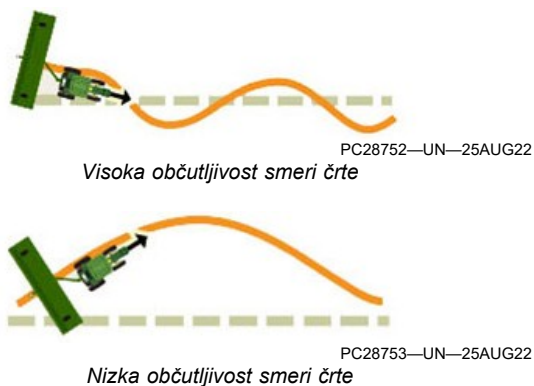
Sledenje občutljivosti črte



Določa, kako odločno se sistem AutoTrac odziva na napako, če skrene s sledi.

- Višje nastavitve: Bolj odločen odziv priključka na prečno napako sledi.
- Nižje nastavitve: Manj odločen odziv priključka na prečno napako sledi.

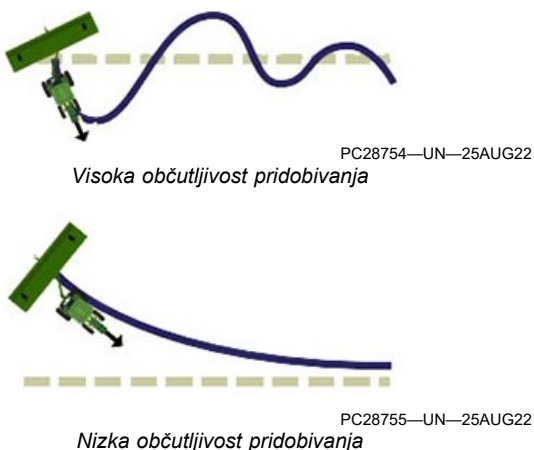
Smer občutljivosti črte



Določa, kako odločno se sistem AutoTrac odziva na napake smeri priključka.

- Višje nastavitve: Bolj odločen odziv priključka na napako smeri priključka.
- Nižje nastavitve: Manj odločen odziv priključka na napako smeri priključka.

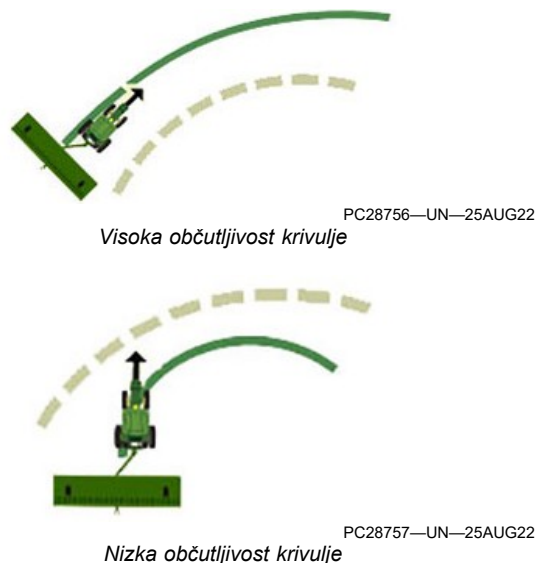
Občutljivost pridobivanja



Določa, kako agresivno vozilo pridobi sled. Ta nastavek vpliva na zmogljivost samo med pridobivanjem sledi.

- Višje nastavitve: agresivno pridobivanje črte.
- Nižje nastavitve: bolj gladko pridobivanje črte.

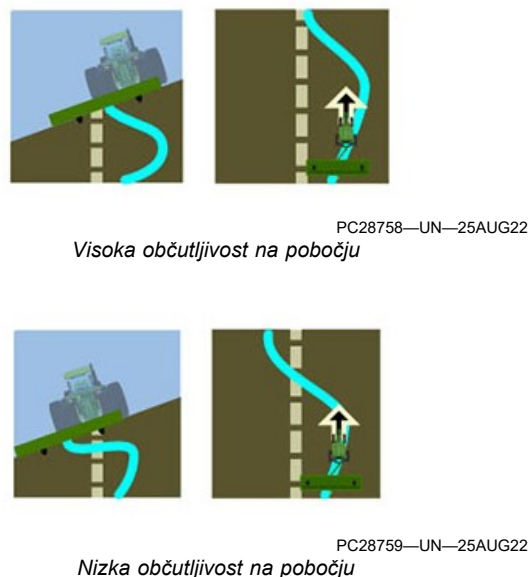
Občutljivost krivulje



Določa, kako agresivno se AutoTrac odziva na krivuljo v sledi. Ta nastavek vpliva na zmogljivost pri vodenju po ukrivljeni sledi.

- Višje nastavitve: zavoje stroja z manjšim polmerom (ostrejši).
- Nižje nastavitve: zavoje stroja z večjim (širšim) polmerom.

Občutljivost na pobočju

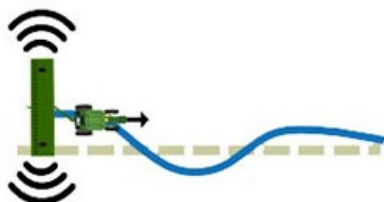


OPOMBA: To nastavek boste morda morali spreminjati, ko se spremenijo pogoji prsti.

Določa, kako odločno se sistem AutoTrac odziva na spremembe naklona. Pri previsoki vrednosti traktor krmili priključek v klanec. Pri prenizki vrednosti traktor krmili priključek navzdol.

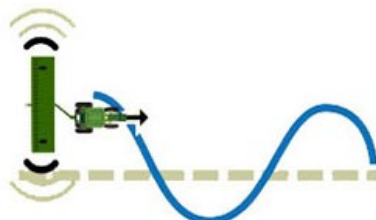
- Višje nastavitve: Stroj vozi višje po pobočju, da kompenzira za priključek, ki je manj odporen na zdrs navzdol.
- Nižje nastavitve: Stroj vozi nižje po pobočju, da kompenzira za priključek, ki je bolj odporen na zdrs navzdol.

Hitrost odzivanja na pobočju



PC28760—UN—25AUG22

Visoka hitrost odzivanja na pobočju



PC28761—UN—25AUG22

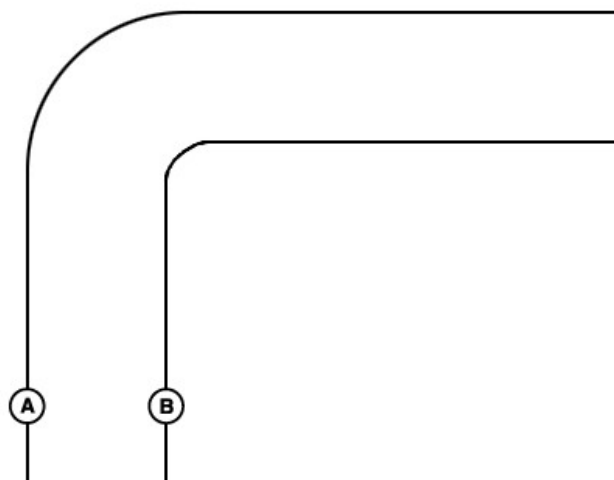
Nizka hitrost odzivanja na pobočju

Določa, kako hitro se sistem AutoTrac odziva na spremembe naklona.

- Višje nastavitve: Hitrejši odziv na spremembo naklona.
- Nižje nastavitve: Počasnejši odziv na spremembo naklona.

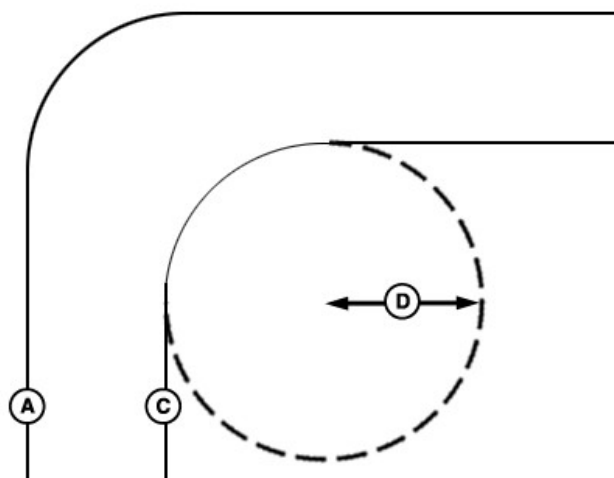
ct47125,1708280147900-82-18FEB24

Nastavitve sledi krivulje



PC9529—UN—27OCT06

IZKLJUČENI gladki tesni ovinki



PC9530—UN—27OCT06

VKLJUČENI zvezni ostri zavoji

- A—Prejšnji prehod
- B—Naslednji prehod – izklopljeno glajenje tesnih zavojev
- C—Naslednji prehod – vklopljeno glajenje tesnih zavojev
- D—Polmer obračanja pri spuščnem priključku

Zvezni ostri ovinki – če so omogočeni, sistem samodejno zgladi pot, ki je postala preostra.

Sprožilec za snemanje krivulje – snemanje sledi prilagodljive krivulje je mogoče sprožiti na tri načine: Ročno snemanje, način AutoTrac in način delovanja.

OPOMBA: Priporočljivo je ustaviti snemanje, če je potrebna sprememba smeri. Snemanje med vožnjo v vzvratni smeri lahko privede do slabe nastavitve smerne črte.

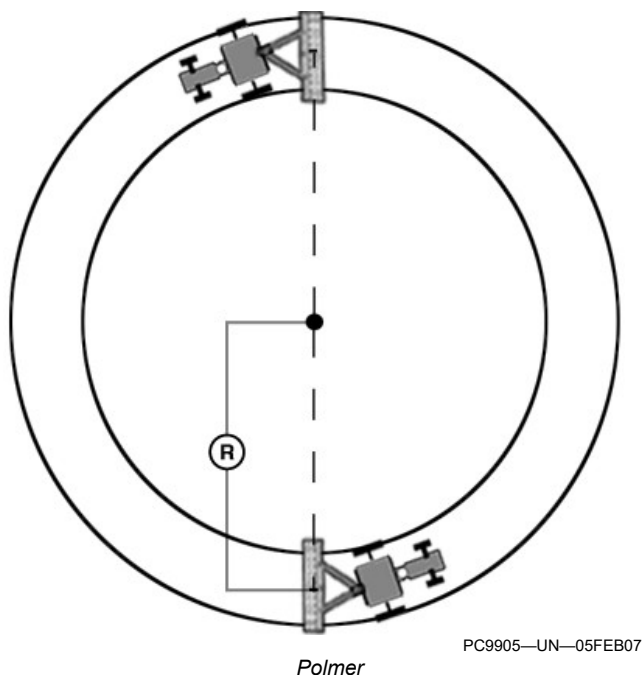
1. **Ročno snemanje:** Snemanje se začne šele, ko upravljaavec pritisne gumb za snemanje. V tem načinu niso uporabljeni nobeni samodejni sprožilci.
2. **Način AutoTrac:** Snemanje se začne samodejno, ko

je AutoTrac vključen na projekcijski črti, in se ustavi, ko je AutoTrac izključen. Gumb za snemanje se še vedno lahko uporabi za ročni začetek ali zaustavitev snemanja v tem načinu.

3. **Način delovanja:** Snemanje je povezano s statusom »Snemanje dela«. Ko je »Snemanje dela« vklopljeno in delo aktivno poteka, se začne snemanje prilagodljive krivulje. Samodejno se ustavi, ko je »Snemanje dela« izklopljeno.

Posneti podaljški krivulje AB – podaljške ravne črte je mogoče dodati na začetek ali konec poti krivulje AB. Dolžina ustvarjenih podaljškov je 90 m (300 ft). Če VKLOPITE to možnost, to ne doda podaljškov že posnetim krivuljam AB.

OPOMBA: Podaljške boste morda morali izklopiti, da preprečite medsebojno križanje črt. Če se črte križajo, to lahko prepreči ustvarjanje drugih krivulj.



R—Polmer zavoja priključka

Polmer obračanja pri spuščnem priključku – najmanjši polmer zavijanja, ko je priključek spuščen.

Večji polmer obračanja priključka v zemlji pomeni bolj gladke zavoje. Manjši polmer obračanja priključka v zemlji pomeni bolj ostre zavoje. Ta vrednost se uporablja tudi na strojih brez vlečenih priključkov.

OPOMBA: Prepričajte se, da je polmer obračanja priključka v zemlji nastavljen na realno vrednost glede na velikost uporabljenega priključka.

Nastavitev in optimizacija – nadzor razdelkov

Napredne nastavitve



Ikona za nastavitve

PC15305—UN—19MAR13

Izberite ikono nastavitve na vrhu aplikacije Nadzor razdelkov, da konfigurirate napredne nastavitve.

- Vozite pravokotno na rob polja ali vsaj čim bližje kotu 90 stopinj.
- Če želite dodatno prekrivanje, nastavitev spremenite po nastavljanju zmogljivosti.

Uporabite zaslonsko pomoč za upravljanje razdelkov za navodila o nastavljanju zmogljivosti.

ct47125,1708280187055-82-18FEB24

Neprekinjeno oranje

Neprekinjeno oranje uporabite, če želite orodje za oranje pustiti v zemlji, ko se vračate čez predel, ki ste ga že zorali. To se uporablja, če želite odstraniti kolesnice prejšnjega prehoda. Ta funkcija je na voljo samo, če uporabljate priključek za oranje z nadzorom razdelkov.

Diagnostika zemljevida

Diagnostika zemljevida prikaže funkcijo napovedovanja Upravljanja razdelkov. Funkcija napovedovanja se obarva belo, če razdelki prejmejo ukaz za izklop, in oranžno, če razdelki prejmejo ukaz za vklop.

Za čim večjo natančnost ohranite stalno hitrost in smer, ko vstopate in izstopate iz prehodnega območja, kjer Upravljanje razdelkov vklopi ali izklopi razdelke. Spreminjanje hitrosti ali smeri med točko, ko funkcija napovedovanja prečka prehodno območje in točko, ko delovna točka prečka prehodno območje, lahko povzroči neželene vrzeli ali prekrivanja v pokritosti. Uporabite diagnostiko zemljevida, da preverite, ali je okno funkcije napovedovanja stabilno, ko stroj vozi pri stalni hitrosti in v isto smer.

OPOMBA: Pri nizkih hitrostih in zelo nizkih časih mehanskih zamikov je morda napovedovanje zelo blizu ali se prekriva z zeleno vrstico delovne točke.

ct47125,1708280187177-82-18FEB24

Nastavitev zmogljivosti

Nastavljanje zmogljivosti se uporablja za popraviljanje vrzeli in prekrivanj izdelka, ki se nanaša na tla. Uporabljata se razdalja in hitrost, s katerima se prilagajajo nastavitve mehanske zakasnitve.

Pred nastavljanjem zmogljivosti poskrbite, da so pravilni naslednji dejavniki:

- Točnost GPS.
- Nastavitve profila stroja in profila priključka.
- Uporabnik mora pri vstopu v območje pokritosti in izstopu iz njega vzdrževati stalno hitrost.

Med nastavljanjem zmogljivosti poskrbite za naslednje:

- Med zavoji in prehodi polja vozite z isto hitrostjo.

Odpravljanje težav – prikazovalnik

Diagnostično središče



PC28791—UN—29AUG22

Diagnostično središče

Diagnostično središče zagotavlja napredna diagnostična orodja za sisteme, ki so povezani s prikazovalnikom. Izberite enega od zavihkov za več informacij.

Diagnostika sistema

- Glejte diagnostične informacije za delo s strojem, priključki in prikazovalnikom.

Sporočila stroja

- Prikaz sporočil in informacij o stroju.

Diagnostika krmilnika

- Dostop do diagnostičnih naslovov, diagnostičnih kod napak in informacij o posameznih povezanih napravah.

Kode napak

- Poglejte vse aktivne ali shranjene diagnostične kode napak.

Informacije za vodilo CAN

- Ogled diagnostičnih informacij za vsako vodilo CAN.

Informacije o podatkovnem vodilu CCD

- Glejte diagnostične informacije za vsako vodilo CCD.

Omrežje

- Prikaz odčitkov za diagnostiko z modema JDLINK.

Dajanje v skupno rabo

- Prikaz diagnostičnih informacij o skupni rabi in prenosu podatkov.

Informacije o vodilu Ethernet

- Glejte diagnostične težave s povezavo za vse krmilnike na omrežju Ethernet.

Pomaknite se na Diagnostično središče

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.

3. Izberite aplikacijo Diagnostično središče.

Diagnostika sistema

Glejte diagnostične informacije za delo s strojem, priključki in prikazovalnikom.

V Diagnostiki sistema so na voljo naslednje informacije:

Strojna oprema prikazovalnika

Oglejte si diagnostične odčitke za procesor, monitor ali prikazovalnik.

Stanje AutoTrac

Oglejte si odčitke za diagnostiko, ki vplivajo na delovanje AutoTrac.

Čarovnik za diagnostiko vodenja

Odpravite pogoste težave s sistemom AutoTrac na strojih, združljivih s sistemom AT2.

Izbira sistemov stroja

Izberite sistem stroja, da prikažete podrobnosti tistega sistema. Večina sistemov zagotavlja naslednje podatke:

Zavihek Splošno

Na zavihku splošno je prikazano, ali ima sistem veljavne podatke umerjanja, poleg tega pa prikazuje tudi podatke o stanju sistema.

Zavihek Odčitki stikal

Na zavihku Odčitki stikal so prikazana stanja zaznanih stikal, ki jih sistem uporablja za nadziranje funkcij stroja.

Daljinsko upravljanje prikazovalnika

Oglejte si diagnostične vrednosti, če lahko programska oprema, različice ali virtualni vmesniki uporabljajo sejo daljinskega upravljanja prikazovalnika.

Zavihek Odčitki senzorjev

Na zavihku Odčitki senzorjev so prikazane vrednosti, ki jih sistem prejema iz zaznanih senzorjev, ki jih sistem uporablja za vnosne informacije.

Zavihek Izhodni odčitki

Na zavihku Izhodni odčitki so prikazane vrednosti ukazanih in dejanskih vrednosti izhodnih signalov sistema.

Informacije o vodilu CCD

Zavihek z informacijami o vodilu CCD prikazuje stanje komunikacije med krmilnimi enotami vodila CCD. Vodilo CCD stroja poveže krmilne enote, kot so motor, hidravlika in menjalnik.



A—Zelen indikator, normalno območje

PC28794—UN—29AUG22

B—Rumen indikator, zunaj območja

Nekatere vrednosti prikazujejo zelen ali rumen indikator znotraj oklepaja. Odvisno od stroja in konfiguracije dodatne opreme, lahko pričakujete rumeno piko.

- Zelen indikator (A) — vrednost znotraj normalnega območja.
- Rumen indikator (B) – vrednost ni v normalnem območju.

Diagnostika krmilnika

Diagnostika krmilnika prikaže naslednje informacije za vsako krmilno enoto, ki je priključena na vodilo CAN.

Naprava

- Vsako napravo na seznamu označuje ID naprave, naslov CAN in mesto v omrežju CAN.

Kode

- Kode označujejo, če ima naprava diagnostične kode napak.

Število obvestil

- Število sporočil prikazuje število sporočil CAN, prejetih od krmilne enote. Z ničelnim gumbom na dnu strani ponastavite število sporočil za vse krmilnike.

Ogled in razvrščanje

Pritisnite gumb poleg napisa **Prikaži po**, da spremenite prikaz krmilnih enot. Možni pogledi:

Vsi krmilniki

- Prikazane so vse krmilne enote, ki so priključene na prikazovalnik.

Krmilniki vodila Ethernet

- Prikazane so samo krmilne enote s povezano povezavo Ethernet.

Krmilniki vodila priključka

- Prikazane so samo krmilne enote na vodilu CAN priključka.

Krmilniki vodila stroja

- Prikazane so samo krmilne enote na vodilu CAN stroja.

Krmilniki z aktivnimi DTC-ji

- Prikaži naprave z aktivnimi DTC-ji.

Neaktivni krmilniki

- Prikaži naprave, ki so bile v preteklosti aktivne, a trenutno neaktivne

Pritisnite gumb poleg **Razvrsti po**, da seznam razporedite skladno s temi filtri:

Naprava

- Seznam razvrstite po ID-jih naprave.

Nazadnje videno

- Seznam je razvrščen po krmilnih enotah, ki so nazadnje komunicirale s prikazovalnikom.

Diagnostične informacije

Izberite krmilno enoto s seznama za podrobnejše informacije.

OPOMBA: Ko izberete krmilno enoto, prikazovalnik preklopi v diagnostični način. Način diagnostike se konča, ko zaprete stran krmilne enote.

Glede na tip krmilne enote bodo diagnostične informacije prikazane na zavihku Diagnostični naslovi ali na zavihku Odčitki.

Diagnostični naslovi

POMEMBNO: Spreminjanje nastavitev v diagnostičnem naslovu lahko poškoduje krmilnike motorja ali dodatne opreme. Sledite navodilom in bodite previdni pri spreminjanju vrednosti naslova.

Krmilne enote imajo naslove, ki shranjujejo vrednosti za različne nastavitve. Vsak naslov se identificira po številki in tipu naslova. Podatkovne naslove je mogoče samo pregledovati (na primer informacije o različici programske opreme), naslove vhodov pa lahko spreminjate (na primer nastavitve za umerjanje).

Odčitki

POMEMBNO: Spreminjanje nastavitev na zavihku Odčitki lahko poškoduje krmilne enote stroja ali priključkov. Sledite navodilom in bodite previdni pri spreminjanju vrednosti naslova.

Krmilne enote imajo odčitke, ki shranjujejo vrednosti za različne nastavitve. Vsak odčitek je identificiran s številko in imenom. Izberite odčitek za prikaz pojavnega okna s podrobnostmi odčitka. Če vrednost lahko uredite, je polje vrednosti belo. Če je vrednost samo za branje, je polje vrednosti posivljeno.

Diagnostične kode napak

Prikažejo se trenutne in shranjene kode za izbrano krmilno enoto. Izberite kodo s seznama za ogled podrobnosti o kodi.

Informacije o krmilniku

Informacije o krmilniku prikazujejo podrobne specifikacije in informacije o identifikaciji krmilne enote. Te informacije so uporabne za diagnostiko ISOBUS.

Diagnostične kode napak



A—Gumb Osveži
B—Gumb Izbriši kode

PC28792—UN—29AUG22

Zavihe diagnostičnih kod napake prikazuje vse trenutne in shranjene kode, ki so se pojavile v sistemu.

Izberite gumb za osvežitev (A) za izbris in nato obnovitev kod.

Pritisnite gumb "Izbriši kode" (B), da odstranite vse kode na prikazovalniku.

Ogled in razvrščanje



Tipi kod

PC28793—UN—29AUG22

A—Opozorilo za zaustavitev
B—Opozorilo za servis
C—Informacijsko opozorilo

Pritisnite gumb poleg napisa **Razvrsti glede na**, da spremenite pogled kod. Možni pogledi:

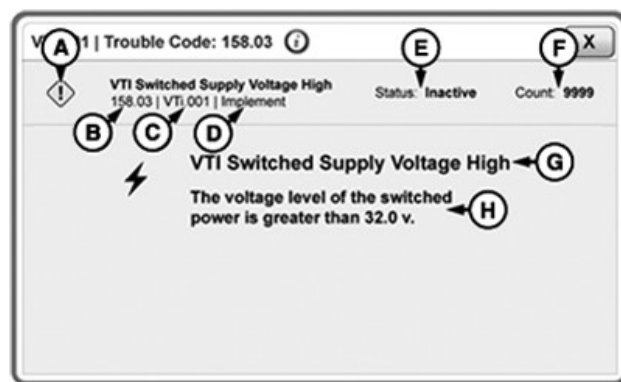
Koda

- Na zaslonu si oglejte vse kode s seznama "Kode". Prikaže se tip kode (A—C), podrobnosti, status in število. Izberite kodo s seznama za ogled podrobnosti o kodi.

Naprava

- Pogled "Naprave" prikaže seznam vseh krmilnikov na vodilu CAN. Prikažejo se ID naprave, omrežje CAN in kode naprave. Izberite krmilnik na seznamu, da si ogledate kode naprav.

Podrobnosti kode



PC15334—UN—09JUL13

Podrobnosti kode

A—Tip diagnostične kode napake
B—Število diagnostične kode napake
C—ID naprave
D—Omrežje podatkovnega vodila CAN
E—Stanje kode
F—Število
G—Diagnostična kode napake
H—Opis diagnostične kode napak

Izberite diagnostično kodo za ogled podrobnosti kode napak.

Informacije podatkovnega vodila CAN

Zavihek z informacijami o podatkovnem vodilu CAN prikazuje status komunikacije med krmilniki podatkovnega vodila CAN. Podatkovno vodilo CAN povezuje krmilnike kot je motor, hidravlika in menjalnik. Podatkovno vodilo CAN priključka povezuje krmilnike, kot so sprejemnik StarFire, drugi prikazovalnik ISOBUS in priključki ISOBUS.



PC28794—UN—29AUG22

A—Zelen indikator, normalno območje
B—Rumen indikator, zunaj območja

Nekatere vrednosti prikazujejo zelen ali rumen indikator znotraj oklepaja. Odvisno od stroja in konfiguracije dodatne opreme, lahko pričakujete rumeno piko.

- Zelen indikator (A) — vrednost znotraj normalnega območja.
- Rumen indikator (B) — vrednost ni v normalnem območju.

Vrednosti podatkovnega vodila CAN

Stanje omrežja

Aktivno

- Sistem pravilno deluje. Poleg zaslona je vsaj en krmilnik priključen in komunicira na podatkovnem vodilu CAN.

Neaktivno

- Zaslon ne komunicira z drugimi krmilniki na CAN. Če je zaslon edini krmilnik na podatkovnem vodilu CAN, se skupno število sporočil poveča, status omrežja pa je neaktiven.

Skupno število sporočil

Število vseh sporočil je število sporočil, poslanih prek podatkovnega vodila CAN. Ko stroj deluje, se ta vrednost konstantno povečuje, saj se po podatkovnem vodilu CAN vedno pošiljajo sporočila.

Napetost na CAN High in CAN Low

Konična vrednost napetosti je najvišja povprečna napetost, ki je bila zabeležena od zadnjega hladnega zagona. Pri meritvah napetosti se izračunava povprečje za vsako sekundo. Temenske napetosti CAN High in CAN Low sta običajno med 1,8 in 3,3 V.

OPOMBA: Če prikazovalnik ni aktiven 48 ur, če je izklopljeno napajanje ali če je bilo izvedenih 20 toplih zagonov, bo izvedel hladni zagon.

Obremenjenost vodila

Informacije na podatkovnem vodilu CAN se pošiljajo v sporočilih med krmilniki. Podatkovno vodilo CAN priključka John Deere deluje pri bitni hitrosti 250 kbd, kar pomeni, da lahko vklopi napajanje do 256.000-krat na sekundo za prenos sporočil. To je 100% koriščenje podatkovnega vodila.

Če krmilnik dodatne opreme ne deluje kot pričakovano, je lahko za to težavo krivo 45% koriščenje podatkovnega vodila. Nekateri krmilniki ne zmorejo pošiljati in sprejemati vseh sporočil zaradi visoke obremenitve podatkovnega vodila.

OPOMBA: Nekatera dodatna oprema ISOBUS ne deluje z obremenitvijo podatkovnega vodila, višjo od 25%.

Delujoči sprejemnik StarFire povzroči obremenitev podatkovnega vodila pribl. 5 – 7 %.

Odklop dodatne opreme ali sprejemnika GPS lahko zmanjša obremenitev vodila.

Bitna hitrost

Hitrost prenosa kaže na hitrost delovanja podatkovnega vodila. Dodatna oprema ISOBUS in John Deere delujeta pri 250 kbd. Krmilnik, priključen na ta sistem, mora delati pri 250 kbd, sicer ne bo deloval pravilno.

Status podatkovnega vodila in napake

Za podatkovno vodilo CAN so možna stanja:

- Aktivno – podatkovno vodilo CAN deluje brez težav.
- Pasivno – pojavile so se pasivne napake.
- Opozorilo – pojavila so se opozorila o napakah podatkovnega vodila.

- Izklopljeno – pojavile so se napake za izklop podatkovnega vodila.

Če pride do ene od teh napak, se na prikazovalniku prikaže število pojavitev.

Število pasivnih napak

- Če je vrednost višja od nič, potem en od krmilnikov na vodilu CAN ni prejel vseh sporočil. Pomembne informacije so morda izgubljene. To je najbolj verjetno zaradi visokega koriščenja podatkovnega vodila CAN.

Štetje opozoril podatkovnega vodila

- Če je vrednost višja od nič, potem en od krmilnikov na vodilu ne deluje pravilno.

Štetje izklopov podatkovnega vodila

- Če je vrednost višja od nič, potem en od krmilnikov na vodilu ne deluje pravilno. Krmilna naprava je zgrešila določeno število sporočil in ne sprejema več sporočil. Pomembne informacije so izgubljene. Običajno se pojavi v kombinaciji z visokim koriščenjem podatkovnega vodila CAN.

Število napak preliva

- Število napak preliva prikazuje, da aplikacije ali krmilniki na podatkovnem vodilu CAN sprejemajo sporočila hitreje, kot jih lahko obdelajo. To povzroči, da se obvestila izgubijo in da sistem ne deluje pravilno. Običajno se pojavi v kombinaciji z visokim koriščenjem podatkovnega vodila CAN.

Omrežje

Zavihek Omrežje prikazuje odčitke za diagnostiko za modem JDLINK, omrežno povezavo in kartico SIM v lasti stranke.

Modem JDLINK je ena glavnih komponent, ki omogočajo telematične rešitve John Deere, kot so JDLINK, Service ADVISOR z daljinskim dostopom in daljinski dostop do prikazovalnika John Deere (RDA).

Modem JDLINK vsebuje vdelano programsko opremo, mobilni modem in SIM-napravo. Pošilja in sprejema podatke in sporočila prek mobilnih omrežij.

RA zahteva za delovanje neprekinjeno mobilno povezavo. JDLINK ne potrebuje neprekinjene mobilne povezave, ker lahko modem JDLINK hrani do 1000 ur podatkov.

Informacije o vodilu Ethernet

Informacije o vodilu Ethernet prikažejo diagnostične težave s povezavo za vse krmilnike na omrežju Ethernet.

*OPOMBA: Prikazovalnik G5 podpira samo vhode
strojne opreme ETH100-1 in ETH100-2.*

Elementi, ki jih prikazujejo informacije o vodilu Ethernet:

- *Stanje povezave Ethernet* – prikazuje, ali je povezava z omrežjem vzpostavljena ali ne.
- *Internetni naslov* – prikazuje dodeljeni ali statični IP-naslov, ki ga uporablja prikazovalnik.
- *Preneseni paketi* – število paketov, prenesenih od vklopa prikazovalnika.
- *Prejeti paketi* – število paketov, prejetih od vklopa prikazovalnika.
- *Napaka paketa* – število poškodovanih ali nepravilno formatiranih paketov, prejetih od vklopa prikazovalnika.
- *Izgubljeni paketi* – število paketov, ki so se izgubili preden so lahko dosegli svoj cilj.
- *Hitrost* – hitrost povezanega omrežja Ethernet.
- *Število povezanih naprav* – število krmilnikov z IP-naslovi, ki jih prikazovalnik vidi v omrežju.
- *Prekinjene povezave* – število prekinjenih povezav od vklopa prikazovalnika.

Skrij diagnostični center



PC15331—UN—08JUL13

Skrij diagnostični center

Ko izberete krmilnik, prikazovalnik preklopi v diagnostični način. Izberite Skrij diagnostični center in skrijte aplikacijo ter se vrnite na glavno stran.

Gumb za skrivanje je uporaben za dostopanje do drugih delov zaslona med postopkom umerjanja. Za vrnitev na stran diagnostike, na kateri ste bili, v meniju izberite aplikacijo Diagnostični center.

OPOMBA: Ne priporočamo, da prikazovalnik pustite v diagnostičnem načinu, saj lahko to poslabša njegovo zmogljivost.

Diagnostični način se odstrani, ko zaprete stran krmilnika.

ch177nn,1737363316123-82-20OCT25

Obnovitev sistema



PC620654—UN—14MAY24

A—PIN za obnovitev

Obnovitev sistema poskuša zaščititi in potencialno shraniti podatke uporabnikov. Obnovitev sistema se vklopi, ko sistem zazna konflikt, ki bi lahko povzročil napačno delovanje funkcij.

Ko prikazovalnik prvič preklopi v obnovitev sistema, se na zaslonu začne 30-sekundni časovnik za obnovitev sistema. Za nadaljevanje obnovitve sistema se obrnite na zastopnika za John Deere in mu posredujte obnovitveno kodo PIN (A).

Če pustite, da časovnik poteče, se bo prikazovalnik vrnil v normalno delovanje. Če tega zaslona ne odpravite, se obrnite na zastopnika za John Deere in mu posredujte obnovitveno kodo PIN (A).

ZIDXK1X,1770631899854-82-09FEB26

Odpravljanje težav – AutoTrac

Sporočila o izklopu AutoTrac

Sporočila o izklopu AutoTrac – vsakič, ko je AutoTrac izklopljen, dvema piskoma sledi opozorilo, ki pojasnjuje, zakaj je prišlo do izklopa. Prikažejo se tudi sporočila o vzrokih, zaradi katerih se AutoTrac ni vklopil. Sporočila o izklopu se prikažejo za 7 sekund in nato izginejo.

Sporočila o izklopu AutoTrac	
Koda	Sporočilo
702752.00	Nič še ni preverjeno
702752.01	Volan je bil premaknjen
702752.02	Prenizka hitrost koles
702752.03	Previsoka hitrost koles
702752.04	Neveljavna prestava
702752.05	Številka sledi spremenjena
702752.06	Ni dvofrekvenčnega sistema GPS
702752.07	SSU ima aktivne kode DTC
702752.08	Zadnji prehod je bil dober
702752.09	Napačna obvestila GSD-ja
702752.10	Ni vzporednega sledenja
702752.11	Kartica s ključem ni prisotna
702752.12	Napaka smeri je prevelika
702752.13	Prevelik odklon s sledi
702752.14	Stikalo sedeža je odprto
702752.15	Temperatura olja je prenizka
702752.16	Modul TCM ni prisoten
702752.17	Neveljavna koda vklopa
702752.18	Ventil je krmiljen v diagnostičnem načinu
702752.19	Stikalo glave kombajna izklopljeno
702752.20	Stikalo cesta/polje kombajna je vklopljeno
702752.21	Napetost ni stabilna
702752.22	AutoTrac je predolgo aktiven v vzratni prestavi
702752.23	AutoTrac je predolgo aktiven pod pragom nizke hitrosti
702752.24	Prevelika krivina
702752.25	Stroj se ne premika naprej
702752.26	Nizka črta releja ELX (zaustavitev)
702752.27	Podatki o prestavi so poškodovani
702752.28	Podatki o stikalu za nadaljevanje so slabi
702752.29	Sporočilo stikala na ključ ni veljavno
702752.30	Stikalo SPFH za vodenje AutoTrac po vrstah je izklopljeno
702752.31	Stikalo SPFH za hitro zaustavitev je vklopljeno
702752.32	Autotrac ni omogočen
702752.33	Zajem črte
702752.34	Sledenje črti je vklopljeno
702752.35	Neznana smer
702752.36	Prehod na GPS je prevelik
702752.37	Izven vrste
702752.38	Zaustavljanje senzorja je poteklo
702752.39	Nepravilno zaporedje sporočila
702752.40	Stroj ne more doseči ukazane krivine sledi
702752.41	Hitrost stroja GPS se ne ujema s hitrostjo stroja iz koles
702752.42	Neujemanje trenutne ukrivljenosti

702752.43	Stroj je v položaju za parkiranje
702752.44	Časovna omejitev sporočila ukaza za pomožno krmiljenje je potekla
702752.45	Časovna omejitev sporočila o stanju pomožnega krmiljenja je potekla
702752.46	Napaka podatkov iz stikala sedeža
702752.47	Napaka podatkov o številki VIN
702752.48	Napaka podatkov o medosni razdalji
702752.49	Informacijsko obvestilo TCM je predolgo nedejavno
702752.50	Časovna omejitev sporočila o avtomatizaciji stroja
702752.51	Časovna omejitev sporočila o hitrosti nagiba in zavijanja stroja
702752.52	Časovna omejitev sporočila o hitrosti in smeri vožnje vozila po podatkih iz koles je potekla
702752.53	Predolga nedejavnost podatkov sledi
702752.54	Neznana napaka krmilne enote krmiljenja
702752.55	Temperatura AutoTrac Universal je zunaj razpona
702752.56	AutoTrac je predolgo aktiven v načinu štirikolesnega krmiljenja
702752.57	Stroj je v načinu vsekolesnega krmiljenja
702752.58	Odobritev ni dovoljena
702752.62	Rezervirano
702752.63	Brez ukrepanja

ct47125,1708283950104-82-18FEB24

Odpravljanje težav

OPOMBA: Sistem AutoTrac je naravnan tako, da uspešno deluje v večini pogojev na polju in z večino priključkov. Pri neobičajnih pogojih Napredne nastavitve omogočajo uporabniku, da fino prilagodi svoj sistem za določene pogoje na polju in priključke. Občutljivost krmiljenja je treba prilagoditi pred uporabo korakov v naslednjih scenarijih.

Pred nastavljanjem preverite in odpravite morebitne druge težave. S povezanim strojem odpravite potrebna mehanska preverjanja in umerjanja. Če opravite ta korak, se lahko pojavijo napake stroja ali pa bo uporabnik zapravil čas za prilagajanje sistema, ki ga ni mogoče prilagoditi.

Prekomerno premikanje koles: Splošno delovanje sistema AutoTrac je sprejemljivo, vendar se kolesa prehitro premikajo naprej in nazaj.

Hitra vožnja v obliki črke S: Če pogledate prek sprednjega dela stroja, lahko opazite neprekinjeno premikanje naprej in nazaj. Premikanje lahko opazite, napaka sledi, ki je prikazana na prikazovalniku (razdalja od črte A–B), pa je pogosto precej majhna.

Počasna vožnja v obliki črke S: Izvajanje sistema AutoTrac se zdi počasno, ko poskuša ostati na črti, in se počasi premika z ene strani na drugo.

Počasno zajemanje črte: Sistem AutoTrac je med

pridobivanjem črte videti počasen. Traktor je dolgo časa zamaknjen na eno stran črte, preden se poravna.

Odločno pridobivanje črte: Sistem AutoTrac premočno popravi črto in še naprej izvaja premočno kompenzacijo med pridobivanjem, zaradi česar pride do hitrega vijuganja med zajemom.

Sledenje izven krivulje: AutoTrac je v načinu sledenja krivulje videti počasen, kar vodi do počasnega vijuganja po željeni črti. Ta črta je pogosto izven zelene poti.

Sledenje znotraj krivulje: Sistem AutoTrac zahteva hitre ponavljajoče se popravke v načinu sledenja krivulje, kar povzroči tesen vzorec v obliki črke S ali sledenje po notranji strani zelene poti.

OPOMBA: Za tehnike odpravljanja napak glejte datoteke zaslonske pomoči.

Splošne nastavitve

Priporočila za nastavljanje:

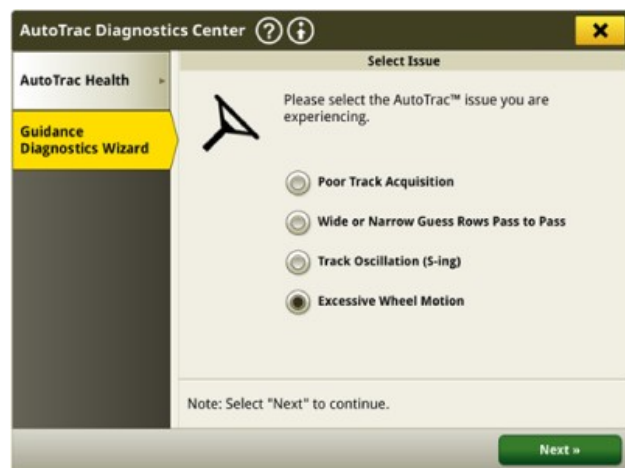
- Občutljivost krmiljenja: Pred drugimi nastavitvami nastavite na 70. Nastavite v intervalih po 10.
- Občutljivost sledenja črte: Nastavite v intervalih po 20.
- Občutljivost smeri črte: Nastavite v intervalih po 10.
- Odmik smeri: Nastavite v intervalih po 10.
- Odzivna stopnja krmiljenja: Nastavite v intervalih po 10.
- Občutljivost pridobivanja: Nastavite v intervalih po 20.
- Občutljivost krivulje: Nastavite v intervalih po 20.

Spreminjanje posamezne vrednosti: Nastavitve poskušajte nastavljati v pogojih polja, kjer se je pojavila napaka, ko je sistem AutoTrac vključen. Postopajte, kot sledi:

1. Začnite s tovarniško privzetimi nastavitvami. Vrednost Občutljivost krmiljenja je povezana z vrednostjo na zavihku Pogled vodenja. Za to nastavitev poskusite uporabiti vrednost, ki je podobna pogojem, v katerih delate (70 za beton, 100 za večino pogojev in 120 za mehko podlago). To številko bo morda vseeno treba spremeniti prek predlaganih nastavitvev.
2. Ko sistem AutoTrac deluje v pogojih, kjer je prisotna težava (kot so npr. hitrosti, podlaga in nastavitve pnevmatik), povečajte/zmanjšajte Občutljivost smeri črte za 10.
3. Če sprememba občutljivosti smeri črte ni rešila težave, ponastavite parameter Občutljivosti smeri črte. Odmik smeri povečajte ali zmanjšajte enako kot v prejšnjem koraku.
4. Če noben od prejšnjih korakov ni učinkoval, ponastavite odmik smeri in povečajte ali zmanjšajte hitrost odziva krmiljenja na podoben način kot v prejšnjih korakih.

Združevanje nastavitvev: Če zgoraj opisani postopek ne daje zadostne zmogljivosti ali če ste že dobro seznanjeni s spreminjanjem zmogljivosti sistema AutoTrac ob spreminjanju parametrov, poskusite različne kombinacije parametrov, ko deluje sistem AutoTrac.

Čarovnik za diagnostiko vodenja



PC689866—UN—26SEP25

Zavihek čarovnika za diagnostiko vodenja

Čarovnik za diagnostiko vodenja omogoča postopno odpravljanje pogostih težav pri vodenju.

OPOMBA: Čarovnik za diagnostiko vodenja je na voljo samo za stroje s konfiguracijo sistema AutoTrac AT2. Te informacije so na voljo na strani Zdravje AutoTrac pod Sistem AutoTrac → Način AutoTrac.

Izberite izbirni gumb, ki ustreza težavi, s katero se soočate:

- Slab zajem sledi vodenja – stroj ostane dolgo časa na eni strani linije, preden se usmeri, ali pa preseže linijo in med zajemom pretirano popravlja položaj.
- Preširoki/preozki zamiki med prehodi – razmiki med prehodi niso dosledni, vendar ostajajo nepravilni skozi celoten prehod, kar povzroči stalno zamaknjenost skozi celotno pot.
- S-premikanje – opaziti je nenehno premikanje naprej in nazaj, če pogledate prek sprednjega dela stroja.
- Pretirano premikanje koles – delovanje AutoTrac je na splošno sprejemljivo, vendar se kolesa hitro premikajo naprej in nazaj.

ct47125,1705350329386-82-01OCT25

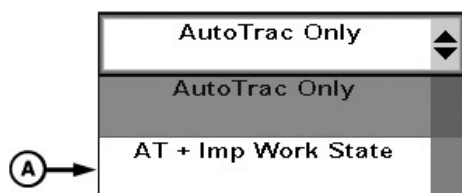
Odpravljanje težav – avtomatizacija zavijanja AutoTrac

Odpravljanje težav z aktivnim vodenjem priključka

Aktivno vodenje delovnega priključka

Da bi preprečili zavijanje priključka med končnimi zavoji pri delovanju aktivnega vodenja delovnega priključka in avtomatizacije zavijanja AutoTrac, prilagodite naslednje nastavitve:

Aplikacijski krmilnik 1100 (UCC1)

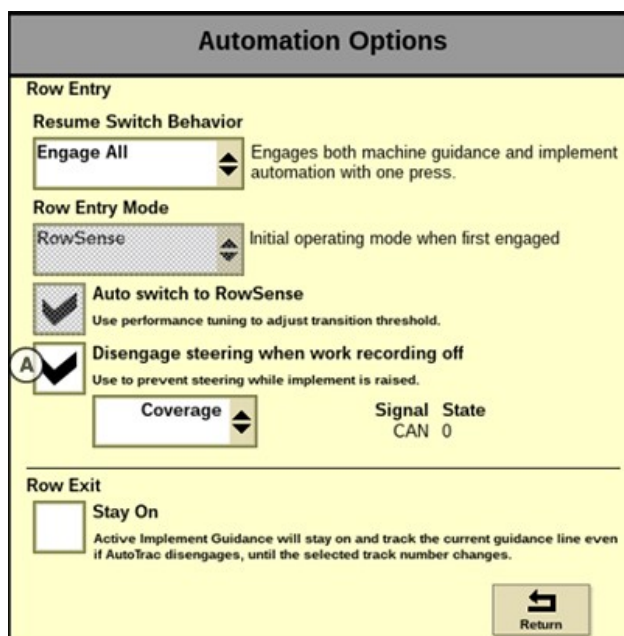


PC27869—UN—28FEB20

A—AT + delovno stanje priključka

1. Izberite aplikacijski krmilnik 1100 v aplikaciji ISOBUS VT.
2. Pritisnite gumb Nastavitev za krmiljenje priključka ali gumb Nastavitev za prestavljanje priključka.
3. V spustnem meniju izberite "AT + Delovno stanje priključka" v možnosti Zahteve, da vključite nastavitve.

Aplikacijski krmilnik 1100 (UCC2 ser. št. PCXL01C201000—)



PC28809—UN—20SEP22

A—Potrditveno polje Onemogoči krmiljenje

1. Izberite aplikacijski krmilnik 1100 v aplikaciji ISOBUS VT.
2. Pritisnite programsko tipko Aktivno vodenje delovnega priključka.

3. Izberite Možnosti avtomatizacije v zavihku Nastavitev.
4. Izberite potrditveno polje (A) "Onemogoči krmiljenje, kadar je snemanje dela izklopljeno".

ci47125,1705351301467-82-24SEP25

Vzdrževanje – umerjanja

Vzdrževanje in umerjanja



PC28795—UN—29AUG22

Vzdrževanje in umerjanja

Aplikacija Vzdrževanje in umerjanja upravljavcu omogoča nastavitve servisnih intervalov in izvajanje umerjanja na komponentah stroja.

Pomik na Vzdrževanje in umerjanja

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Nastavitve traktorja.
3. Izberite aplikacijo Vzdrževanje in umerjanja.

ct47125,1708284386704-82-18FEB24

Preverjanje servisiranja

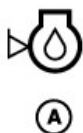
OPOMBA: Razpoložljivost funkcije "Servisne kontrole" je odvisna od naročenih opcij.

Servisne kontrole opravljajte, ko je stroj na ravnih tleh in ima izklopljen motor. Za zagotovitev točnih podatkov preverjanja pred kontrolo nivojev tekočin po zaustavitvi motorja počakajte najmanj 40 minut.

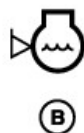
Lučka prikazuje status točke preverjanja servisiranja.

- Zelena lučka — običajen nivo
- Rdeča lučka — nizek ali visok nivo

Na voljo so naslednje točke preverjanja:



A



B

PC17385—UN—15MAY14

A—Nivo motornega olja

B—Nivo hladilne tekočine motorja

- Nivo motornega olja (A)
- Nivo hladilne tekočine motorja (B)

DX,PC,MAINT,SERVCHECK-82-07APR17

Vzdrževalni intervali

Intervali vzdrževanja opozarjajo na redno vzdrževanje, ki ga je treba izvesti na stroju.

Izberite gumb Dodaj servisni interval in ustvarite nov

servisni interval. Dodate lahko neomejeno število intervalov vzdrževanja.

Ko ustvarite servisni interval, se ta doda in prikaže z imenom, preostalim časom in številom intervalov.

- Upravljaivec izbere ime posameznega intervala vzdrževanja.
- Prikazuje preostali čas od ponastavitve intervala vzdrževanja.
- Interval je število ur med vsakim servisom.

Intervali so razvrščeni od najkrajšega do najdaljšega. Nato po imenih, po abecedi in oštevilčeni, s prednostmi za števila.

Dvajset ur pred intervalom vzdrževanja vas sistem obvesti, da je na stroju treba kmalu izvesti vzdrževanje. Ko sporočilo potrdite, bo sistem upravljavca pri vsakem zagonu opozoril o naslednjem servisnem intervalu, in sicer do ponastavitve servisnega intervala.

DX,PC,MAINT,SERVINTERVAL-82-23DEC15

Umerjanja

Uporabite to aplikacijo za umerjanje zdrsanja koles in radarja.

Umerjanje radarja



PC23946—UN—22MAR17

Umerjanje radarja

Radarsko napravo je treba kalibrirati, ko jo prvič namestite na stroj ali če obstaja razlika med hitrostjo radarja in dejansko hitrostjo vožnje pri vožnji z raztovorjenim traktorjem na trdi podlagi.

OPOMBA: V vetrovnih pogojih lahko premikajoči se deli, kot je listje, prah ali pesek povzročijo nenatančne hitrosti po radarju.

Umerjanje zdrsanja koles



PC23947—UN—22MAR17

Umerjanje zdrsanja koles

Umerite zdrsanje koles, če obstaja neskladje med hitrostjo radarja in hitrosti koles, ko z raztovorjenim strojem peljete po grobih površinah.

Umerjanje izvedite, ko se z raztovorjenim strojem peljete po trdi, suhi, čisti in ravni površini.

OPOMBA: Umerjanje zdrs koles je na voljo samo na priključenem in kalibriranem radarju.

Preden izvedete umerjanje zdrs koles, se prepričajte, da je hitrosti radarja točna.

ct47125,1708284386858-82-18FEB24

Vzdrževanje – servis

Čiščenje zaslona

POMEMBNO: Zaslona vedno čistite, ko je izklopljen.
Ob čiščenju zaslona med delovanjem lahko nenamerno aktivirate gumb.

Pri čiščenju izklopite zaslon in ga obrišite z mehko krpo, poškropljeno s čistilom brez amonijaka, na primer čistilo za steklo John Deere ali večnamensko čistilo.

DX,PC,CLEAN,DISP-82-21OCT16

Ponastavitev tovarniških podatkov



PC20398—UN—09DEC14

Nastavitve Upravitelja datotek

Izberite nastavitve na vrhu aplikacije Upravitelj datotek in odprite ponastavitev tovarniških nastavitev.

Pri prenosu prikazovalnika z enega uporabnika na drugega ponastavite tovarniške podatke. Postopek s prikazovalnika počisti vse uporabniške podatke in ga ni mogoče razveljaviti. Uporabniški podatki vključujejo podatke o nastavitvah in dokumentaciji, informacije o vodenju, skupne vrednosti ter postavitev strani za izvajanje po meri. Licence, jezikovne nastavitve in regionalne nastavitve se ne ponastavijo. Po ponastavitvi je treba sistem znova zagnati.

Pred prodajo stroja je treba na G5 CommandCenter izvesti tovarniško ponastavitev.

Pred prodajo prikazovalnika je treba na univerzalnem prikazovalniku G5 izvesti tovarniško ponastavitev.

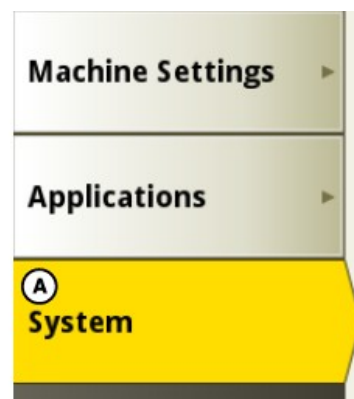
1. Izberite Meni.



PC28961—UN—24APR23

Meni

2. Izberite zavihek Sistem.



PC28821—UN—21SEP22

Zavihek Sistem

3. Izberite Upravitelj datotek.



PC28785—UN—29AUG22

Upravitelj datotek

4. Izberite Nastavitve.



PC28970—UN—24APR23

Nastavitve

5. Izberite zavihek Nastavitve.



PC29090—UN—08MAY23

Zavihek Nastavitve

6. Izberite Začni tovarniško ponastavitev.



PC29091—UN—08MAY23

7. Sledite navodilom na zaslonu.

ch177nn,1660729958790-82-15OCT25

Indeks

A

Adaptivne krivulje	
Nastavitve	05A-4
Ovire	04H-18
Ravna pot	04H-23
Aplikacije	
Delovni monitor	04C-18
Diagnostično središče	06A-1
ISOBUS VT	04F-1
Nadzor stroja	04B-11
Sprejemnik StarFire	04G-1
Upravitelj nastavitvev	04C-21
Video	04C-20
Vzdrževanje in umerjanja	07A-1
AutoTrac	
Izklopi, onemogoči	04H-22
Nadzornik dejavnosti	04H-22
Napovedovanje zavoja	04H-18
Omogoči	04H-14
Onemogoči	04H-22
Ponovno aktiviranje ob naslednjem prehodu	04H-16
Sporočila o izklopu	04H-19, 06B-1
Stikalo za nadaljevanje	04H-15
Tortni grafikon stanja	04H-13
Vkllop	04H-15

B

Blagovne znamke	2
-----------------------	---

C

CommandCenter™	
Modeli prikazovalnika	04A-1

D

Delovanje	
Nastavitev polja	
Izbira polja	04C-3
Nastavitev	04C-5
Pogled in upravljanje daljinskega dostopa (RA)	
Koraki za začetek daljinskega dostopa do prikazovalnika za daljinsko upravljanje ..	04N-1
Delovni monitor	04C-18

E

Elektronski prikazovalnik, pravilna uporaba	02A-3
---	-------

I

Intervali vzdrževanja	07A-1
ISOBUS VT	04F-1
Izklopi, onemogoči	
AutoTrac	04H-22

K

Komponenta sistema	
Stikalo za cesto in nadaljevanje	04H-12
Krivulje AB	
Nastavitve	05A-4
Ovire	04H-23
Ravna pot	04H-23
Krožna sled	
Nastavitve	05A-1

M

Meni	04A-2
------------	-------

N

Nadzor stroja	04B-11
Nadzornik dejavnosti	04H-22
Nadzornik dela	
Snemanje	04C-19
Napovedovanje zavoja	04H-18
AutoTrac	04H-18
Nastavitve	
Glavno vodenje	04H-22
Vodenje	04H-22
Nastavitve krožne sledi	05A-1
Nastavitve sledi krivulje	05A-4
Nastavitve svetlobnega droga	04H-13
Nastavitve vrat COM	04B-10

O

Odpravljanje težav	
Vodenje	06B-1
Opravi ISOBUS	04C-17
Oznake, varnostne, brez besedila	02C-1

P

Pogon USB	
Najboljše prakse	04D-5
Zahteve	04D-5
Poišči sled vodenja	04H-14
Posodobi	
Namesti	04E-2
Ponovno namesti prejšnjo različico	04E-2
Prenesi	04E-2
Programska oprema	04E-2
Premik sledi	04H-10
Preverjanje servisiranja	07A-1
Priprava za delo	04C-16
Programska oprema	
Namesti	04E-2
Ponovno namesti prejšnjo različico	04E-2
Posodobi	04E-2
Prenesi	04E-2
Različice	04E-2
Programske bližnjične tipke	04A-3

R			
Razmik med sledmi	04H-12	Sporočila o izklopu	04H-19, 06B-1
		Stikalo za nadaljevanje	04H-15
		Tortni grafikon stanja	04H-13
		Vklop	04H-15
S		Krivulje AB	
Sprejemnik GPS	04G-1	Ovire	04H-23
Sprejemnik StarFire	04G-1	Ravna pot	04H-23
Središče za stanje	04A-3	Nabor sledi	04H-12
Stanje stroja	07A-1	Najmanjše hitrosti	04H-16
Stikalo za cesto in nadaljevanje	04H-12	Največje hitrosti	04H-16
Stikalo za nadaljevanje	04H-15	Nastavitve	
Stran izvajanja	04A-2	Krožna sled	05A-1
		Napovedovanje zavoja	04H-18
		Premik sledi	04H-10
		Sled krivulje	05A-4
		Svetlobna vrstica	04H-13
		Toni sledenja	04H-23
		Vklop/Izklop glavnega stikala	04H-22
		Odpravljanje težav	06B-1
		Optimizacija krmiljenja	05A-1
		Poišči sled	04H-14
		Razmik med sledmi	04H-12
		Ustvari sled	04H-14
		Zamenjava sledi	04H-12
		Vzdrževalni intervali	07A-1
		Vzdrževanje in umerjanja	07A-1
		Z	
		Zaslonska pomoč	04A-2
		Zaslonski posnetki	04D-5
		Zastavice	04C-15
		Združljivost	04J-2
T			
Toni sledenja	04H-23		
Traktor, varno upravljanje	02A-3		
U			
Umerjanja			
Radar	07A-1		
Zdrsavanje koles	07A-1		
Umerjanje radarja	07A-1		
Umerjanje zdrsavanja koles	07A-1		
Upravitelj datotek			
Izvozi			
Zaslonski posnetki	04D-5		
Upravitelj nastavitvev	04C-21		
Ustvari sled vodenja	04H-14		
V			
Varnost			
Traktor, varno upravljanje	02A-3		
Varno vzdrževanje, zagotavljanje	02A-2		
Varnostne informacije			
Ustrezna razdalja med avtonomnim delovanjem			
02A-7			
Vožnja s strojem med avtonomnim delovanjem			
02A-7			
Varnostni znak			
Avtonomna varnost	02B-1		
Varnost, previdnost pri puščanju tekočin pod visokim tlakom			
Izogibajte se tekočinam pod visokim tlakom	02A-6		
Varnost, stopnice in držaji			
Pravilna uporaba stopnic in držajev	02A-2		
Varnostne oznake, brez besedila	02C-1		
Video	04C-20		
Vodenje			
Adaptivne krivulje			
Ovire	04H-18		
Ravna pot	04H-23		
AutoPath	04H-7		
Podrobnosti zemljevida AutoPath	04H-13		
AutoTrac			
Omogoči	04H-14		
Onemogoči	04H-22		

