

**John Deere G5e CommandCenter™
-näyttö
Ohjelmistoversio: 11.1.3967–XXX**



JOHN DEERE

KÄYTTÖOHJE

**G5 CommandCenter™ -mallit: G5CS,
G510, G512**

OMPFP27158 PAINOS B6 (FINNISH)

John Deere Ag Management Solutions

Johdanto

Johdanto

KIITÄMME SINUA tämän John Deere -tuotteen hankinnasta.

PEREHDY TÄHÄN KÄSIKIRJAAN huolella, jotta opit laitteen oikean käyttö- ja huoltotekniikan. Muuten seurauksena voi olla henkilövahinko tai laitteiden vaurioituminen. Käyttöohje ja laitteen turvamerkit ovat saatavana useilla kielillä. Katso lisätietoja tilauksesta osoitteesta www.techpubs.deere.com (Ag&Turf/JDPS) tai www.johndeere.com (C&F) tai ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään.

TÄMÄ KÄSIKIRJA on laitteeseen kiinteästi kuuluva osa ja sen tulee siirtyä uudelle omistajalle laitteen myynnin yhteydessä.

MITTAYKSIKÖINÄ tässä käyttöohjeessa käytetään sekä metrisiä mittoja että vastaavia amerikkalaisia mittoja. Käytä vain sopivankokoisia varaosia ja kiinnittimiä. Metrijärjestelmän mukaisia tai tuumamittaisia kiinnittimiä varten saatetaan tarvita erityisiä metrijärjestelmän mukaisia tai tuumamittaisia työkaluja.

Koneen tai työvälineen OIKEA JA VASEN PUOLI on määriteltä normaaliin ajosuuntaan nähden.

KIRJAA TUOTTEEN TUNNISTENUMEROT (PIN) käyttöohjeeseen. Merkitse kaikki numerot huolellisesti muistiin siltä varalta, että laite varastetaan. Numerot auttavat laitteen jäljittämisen. Myös jälleenmyyjäsi tarvitsee tunnistusnumeroita varaosien tilaamisen yhteydessä. Säilytä tunnistusnumeroita myös varmassa varapaikassa erillään koneesta tai laitteesta.

TAKUU annetaan osana John Deeren tukiohjelmaa asiakkaille, jotka käyttävät ja huoltavat laitteitaan tässä käyttöohjeessa kuvatulla tavalla. Takuuehdot on selostettu jälleenmyyjän luovuttamassa takuutodistuksessa.

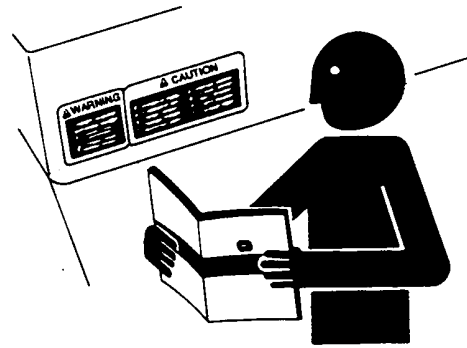
Takuun mukaisesti John Deere takaa tuotteensa siltä varalta, että niissä ilmenee vikoja takuuaikana. Joissakin tapauksissa John Deere suorittaa myös maksuttomia parannuksia jälkiasennuksina, vaikka

tuotteen takuuaika olisi jo umpeutunut. Jos laitetta käytetään väärin tai siihen tehdään tehtaan alkuperäisten teknisten tietojen vastaisia muutoksia, takuu mitätöityy ja jälkiasennuksina tehtävät parannukset voidaan evätä.

Jos et ole tämän laitteen alkuperäinen omistaja, sinun kannattaa ilmoittaa paikalliselle John Deere -jälleenmyyjälle tämän koneen sarjanumero. Siten John Deeren on helpompi tiedottaa sinulle tärkeistä aiheista tai tuoteparannuksista.

DX,IFC,PRE-22-24SEP25

John Deere on palveluksessasi



TS201—UN—15APR13

Asiakastyytyväisyys on John Deerelle tärkeää.

Jälleenmyyjämme pyrkivät tarjoamaan sinulle osia ja huoltoa nopeasti ja tehokkaasti:

- Laitteistoasi tukevat huolto- ja varaosat.
- Koulutetut huoltoteknikot ja laitteistosi huoltoon tarvittavat vianmääritys- ja korjaustyökalut.
- **John Deeren vaihto-osat, korjauspalvelut ja huolto- tai korjaustiedot ovat saatavilla. Lisätietoja on osoitteessa deere.com tai deere.ca.**

DX,IFC,JDS-22-30SEP25

Tavaramerkit

Tavaramerkit	
AutoTrac™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
CommandCenter™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
FurrowVision™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
GreenStar™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
iGrade™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
iPad™	Apple-yhtiön tavaramerkki
iTEC™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
JDLINK™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
John Deere	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
RowSense™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
SeedStar™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki

Service ADVISOR™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
StarFire™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
Voyager®	ASA Electronics -yhtiön tavaramerkki

ch177nn,1658757772656-22-23MAY25

Näytön käyttö ja suojaaminen

TÄRKEÄÄ: Älä pese John Deere G5e CommandCenter -näyttöjä painepesurilla tai upota niitä.

John Deere G5e CommandCenter -näytöt ja niihin liittyvät, kiinnitetyt sähköliittimet ovat suojausluokan IP65 mukaisesti veden- ja pölynkestäviä ja sopivat tyypillisiin maatalouskäytön olosuhteisiin. Näyttöä voidaan käyttää avoimessa tai suljetussa ohjaamossa. Äärimmäisiä olosuhteita, kuten näytön painepesua tai upottamista, tulee välttää. Irrota näyttö koneesta, kun se ei ole käytössä, jotta pitkät altistusajat elementeille voidaan välttää.

ch177nn,1676275764495-22-04MAR25

John Deeren teknisten tietojen kirjakauppa

Tuotteen toiminnot eivät ehkä vastaa täysin tässä asiakirjassa kuvattuja oppaan tulostuksen jälkeen tapahtuneiden muutosten johdosta. Lue käyttöoppaan uusin versio ennen käyttöä. Saat kopion jälleenmyyjältä tai osoitteesta techpubs.deere.com.

CZ76372,000071F-22-04AUG25

Näytön käyttöohje

G5-näytön käyttöohje on saatavilla näytössä, ohjekeskustoiminteessa. Näyttötuki on osassa Näytön esittely.

AL70325,000063C-22-04MAR25

Ohjelmapäivitysten lataaminen

Varmista, että näytön ohjelmisto on päivitetty uusimpaan versioon. Ohjelmapäivitykset voi ladata osoitteesta:

<https://my.deere.com/software-downloads/software-manager/>

CZ76372,000071E-22-17JUN14

Sisältö

	Sivu		Sivu
Turvallisuus		EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus	03-4
Turvallisuusohjeiden merkintä	02A-1	EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus	03-5
Varoitusten luokittelu	02A-1	UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus	03-6
Turvallisuusohjeiden noudattaminen	02A-1	UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus	03-7
Turvallinen kunnossapito	02A-2	UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus	03-8
Askelmien ja kahvojen oikea käyttö	02A-2	Euraasian talousunioni – EAC	03-9
Elektronisten komponenttien ja pidikkeiden		Euraasian talousunioni – EAC	03-12
turvallinen käsittely	02A-2	Euraasian talousunioni – EAC	03-15
Elektronisen näytön asianmukainen käyttö	02A-3		
Pysy etäällä leikkuupöydistä	02A-3	Toiminta - näytön esittely	
Traktorin turvallinen käyttö	02A-3	G5 CommandCenter	04A-1
Opastusjärjestelmien turvallinen käyttö	02A-4	Työsivun rakenne	04A-2
Turvavyön asianmukainen käyttö	02A-5	Valikko	04A-2
Työkoneen automaattikajajärjestelmien		Näytön ohjeet	04A-2
turvallinen käyttö	02A-5	Tilatietojen keskus	04A-3
Varo korkeapaineisia nesteitä	02A-6	Toiminnevalitsimet	04A-3
Perehdy ISOBUS-ohjainyksiköiden		Näytön lisenssit	04A-3
käyttöohjeisiin	02A-6		
Vältä peruuttamisen aiheuttamat päälleajo-		Toiminta—Näytön asetukset	
onnettomuudet	02A-6	Näytön asetukset	04B-1
Sähköiskujen ja tulipalojen välttäminen	02A-6	Näytönvalitsin	04B-5
Voimansiirtojohtojen välttäminen	02A-7	Käyttäjät ja käyttöoikeudet	04B-8
Oikea etäisyys autonomisen käytön aikana	02A-7	Langattomat asetukset	04B-9
Koneen mukana matkustaminen		COM-porttiasetukset	04B-10
autonomisen käytön aikana	02A-7	Alkuperäinen GreenStar-näyttö	04B-11
Sähkö- ja elektroniikkalaiteromu	02A-7	Konemonitori	04B-11
Turvamerkit		Toiminta—Työ- ja peltoasetukset	
Autonomisen käytön turvallisuus	02B-1	Laitteiston hallinta	04C-1
Turvavaroitus — AutoTrac havaittu	02B-1	Pellon valinta	04C-4
Turvallisuusvaroitusta — Ohittamaton raja	02B-1	Pellon asetukset	04C-5
Turvavaroitus — ISOBUS-ohjainyksikkö	02B-1	Pellot & rajat	04C-6
Turvallisuusvaroitusta — ISO-varasäätimien		Kartoitus	04C-13
väärä käyttö	02B-2	Liput	04C-15
Turvallisuusvaroitusta — ISO-varasäätimien		Sisääntuloliput	04C-15
määritykset	02B-2	Työasetukset	04C-16
Turvallisuusvaroitusta — ISO-varasäätimien		Työt yhteensä	04C-17
apuhjelma	02B-2	Suoritusnäyttö	04C-18
Turvavaroitus — Järjestelmän		Työn tallentaminen	04C-18
uudelleenkäynnistys	02B-2	Jakaminen	04C-19
Turvavaroitus — Ohjelmiston asennus	02B-3	Video	04C-20
		Hallintalaitteiden asetukset	04C-21
		Asetusten hallinta	04C-21
Varoitussiirtokuvat ilman tekstiä		Koneen tyhjäkäynnin toimintaperiaate	04C-22
Turvatarrojen sijainti	02C-1	Ajouran ohjaus	04C-22
Tekstittömien turvatarrojen selitykset	02C-1		
Lue käyttöohje	02C-1	Toiminta—Tiedostonhallinta	
		Tiedostonhallinta	04D-1
Ilmoitukset		USB-asema	04D-5
Mallin ja tarrojen nimet	03-1	Näyttökuvien tallentaminen	04D-5
Päiväskoodin tunnistus	03-1		
Liittovaltion viestintäkomission huomautus	03-1		
EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus	03-3		

Jatkaa seuraavalla sivulla

Alkuperäisohjeet. Kaikki tämän käsikirjan tiedot, kuvat ja spesifikaatiot perustuvat uusimpiin julkaisuhetkellä saatavilla oleviin tietoihin. Pidätämme oikeuden muutoksiin ilman erillistä ilmoitusta.

	Sivu		Sivu
Toiminta—Ohjelmistonhallinta		Toiminta—Machine Sync	
Ohjelmistonhallinta	04E-1	Machine Sync	04J-1
Näytön ja ohjainyksikön ohjelmiston päivitys	04E-2	Yhteensopivuus John Deere Machine Syncin kanssa	04J-2
Muiden kuin näytön laitteisto- ja ohjelmistoaktivoinnit	04E-4	Machine Sync -hallintalaitteet	04J-4
Toiminta—ISOBUS VT		Machine Syncin käyttäminen – Johtaja	04J-5
ISOBUS VT	04F-1	John Deere Machine Syncin käyttö – Nostin	04J-6
Toiminta—StarFire-vastaanotin		Kytkeytymisen kiitotie	04J-7
StarFire GPS -vastaanotin	04G-1	Toiminta—Limittäisyyden hallinta	
StarFire-ohjelmiston etäpäivitykset	04G-1	Limittäisyyden hallinta	04K-1
Toiminta—Ajolinjan AutoTrac-ohjaus		Manuaal. limitt. hallinta	04K-1
AutoTrac	04H-1	Toiminta—Osiohallinta	
Opastusjärjestelmien turvallinen käyttö	04H-2	Osiohallinta	04L-1
Ajolinjan AutoTrac-ohjauksen menetelmät	04H-2	Osien tilamoduuli	04L-3
AutoPath	04H-7	Limittäisyysasetukset	04L-3
Ajolinjan vaihto	04H-10	Toiminta – autonomia	
Työlevyyden muutosilmoitus	04H-12	Autonomia-toiminteen yleiskatsaus	04M-1
Ajourat	04H-12	Käyttö – Etänäytön käyttö	
Jaettu signaali	04H-12	Etänäytön käyttö	04N-1
Tie- ja aktivointikatkaisin	04H-12	Vaiheet näytön etäkäytön aloittamiseksi näytön etähallintaa varten	04N-1
Ajolinjojen etäisyys	04H-12	Säätö ja optimointi—Ajolinjan AutoTrac-ohjaus	
Reittisarja	04H-12	Ympyräreitin asetukset	05A-1
Vaihda ajoura	04H-12	Ohjauksen optimointi	05A-1
Ajouran valinta	04H-13	Kaarevan ajolinjan asetukset	05A-4
Valopalkin asetukset	04H-13	Säätö ja optimointi—Osiohallinta	
AutoPath-karttatiedot	04H-13	Lisäasetukset	05B-1
AutoTrac-tilan ympyräkaavio	04H-14	Suorituskyvyn kalibrointi	05B-1
Ajouran asetus	04H-14	Vianetsintä—Näyttö	
Ota AutoTrac käyttöön	04H-15	Diagnostiikkakeskus	06A-1
AutoTrac-ohjauksen käyttöönotto	04H-15	Järjestelmän palauttaminen	06A-6
Aktivointikatkaisin	04H-15	Vianetsintä – AutoTrac	
AutoTrac-ohjauksen uudelleenkytkentä seuraavalla ajolinjalla	04H-16	AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit	06B-1
Vähimmäis- ja enimmäisnopeudet	04H-16	Vianetsintä	06B-1
Käännöksen ennakointi	04H-18	Vianetsintä—AutoTrac-kääntöautomaatiikka	
Esteiden kiertäminen	04H-18	Vianetsintä Active Implement Guidance -ohjauksella	06C-1
AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit	04H-19	Kunnossapito – Kalibroinnit	
Työkoneen ajolinjan AutoTrac-ohjaus (passiivinen)	04H-20	Huolto ja kalibroinnit	07A-1
AutoTrac RowSense	04H-21	Huoltotarkastukset	07A-1
AutoTrac-toiminnon poistaminen käytöstä, kun sitä ei käytetä	04H-22	Huoltovälit	07A-1
Järjestelmän poiskytkentä ja poistaminen käytöstä	04H-22	Kalibroinnit	07A-1
Ohjausasetukset	04H-23	Kunnossapito—Huolto	
Reittiäännet	04H-23	Näytön puhdistus	07B-1
Suoran reitin tallentaminen tai esteiden kiertäminen	04H-23	Tehdastietojen palautus	07B-1
Suoran reitin tallentaminen mukautuvaan kaareen	04H-24		
Toiminta—AutoTrac-kääntöautomaatiikka			
AutoTrac-kääntöautomaatiikka	04I-1		
Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikka	04I-2		
Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikka	04I-4		
Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikka	04I-6		

Turvallisuus

Turvallisuusohjeiden merkintä



T81389—UN—28JUN13

Tämä on turvallisuusohjetta osoittava merkki. Lue koneessa ja käyttöohjeessa oleva ohje erityisen hyvin estääksesi mahdollisen tapaturman.

Noudata suositeltuja varotoimia ja työskentele turvallisella tavalla.

DX,ALERT-22-29SEP98

Turvallisuusohjeiden noudattaminen



TS201—UN—15APR13

Lue huolellisesti kaikki tämän oppaan ja koneeseen kiinnitettyjen turvamerkkien sisältämät turvallisuusviestit. Pidä turvamerkit moitteettomassa kunnossa. Korvaa puuttuvat tai vahingoittuneet turvamerkit. Varmista, että uudet laitteiston komponentit ja varaosat on varustettu ajan tasalla olevilla turvamerkeillä. Turvamerkkejä on saatavissa John Deere -jälleenmyyjältä.

Valmistajilta saaduissa osissa ja komponenteissa saattaa olla muita turvallisuustietoja, joita ei ole mainittu tässä käyttöohjekirjassa.

Opettele käyttämään konetta ja sen hallintalaitteita oikein. Älä anna kenenkään käyttää järjestelmää ilman riittävää opastusta.

Pidä kone moitteettomassa toimintakunnossa. Luvattomat muutokset koneeseen saattavat heikentää koneen suorituskykyä ja/tai turvallisuutta ja lyhentää koneen käyttöikää.

Jos et ymmärrä jotain tämän oppaan osaa ja tarvitset opastusta, ota yhteys John Deere -jälleenmyyjään.

DX,READ-22-01AUG22

Varoitusten luokittelu



TS187—22—30SEP88

Varoitukset on luokiteltu eriasteisiksi: VAARA, VAROITUS tai HUOMIO. VAARA-varoitustarra osoittaa erittäin vaarallista aluetta.

VAARA- tai VAROITUS-tarrat on sijoitettu lähelle erityistä vaaraa. Yleiset ohjeet on merkitty HUOMIO-varoitustarralla. Tekstin yhteydessä olevat turvallisuusohjeet on merkitty tässä kirjassa HUOMIO-sanalla.

DX,SIGNAL-22-03MAR93

Turvallinen kunnossapito



TS218—UN—23AUG88

Huolto-ohjeiden sisältö tulee ymmärtää, ennen kuin työskentely aloitetaan. Pidä työympäristö puhtaana ja kuivana.

Älä voitele, huolla tai säädä konetta sen liikkuessa. Pidä kädet, jalat ja vaatetus poissa liikkuvien osien läheisyydestä. Kytke voimansiirto pois päältä ja liikuttele hallintavipuja paineen poistamiseksi. Laske työkone maahan. Sammuta moottori ja turvaa kone. Jos varustuksessa, irrota avain, irrota akkukaapeli ja anna koneen jäähtyä.

Tue kunnolla ne koneen osat, joiden täytyy olla nostettuna huollon aikana.

Pidä kaikki osat hyvässä kunnossa ja asianmukaisesti asennettuina. Korjaa vauriot välittömästi. Uusi vaurioituneet tai kuluneet osat. Poista rasva, öljy ja muu lika.

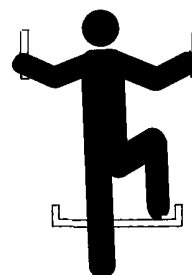
Ajettavissa laitteissa irrota akun maakaapeli (-) ennen sähkö- tai hitsaustöitä.

Hinattavissa työkoneissa irrota johdinsarjat traktorista ennen sähkö- tai hitsaustöitä.

Kaatuminen koneen puhdistuksen tai korkealla työskentelyn aikana voi johtaa vakavaan loukkaantumiseen. Käytä tikkaita tai huoltotasoa, jotta yllät helposti kuhunkin asennuskohteeseen. Käytä tukevia ja turvallisia jalan- ja kädensijoja.

DX,SERV-22-20JAN26

Askelmien ja kahvojen oikea käyttö



T133468—UN—15APR13

Ehkäise putoaminen: pidä rintamasuunta aina ohjaamoon päin noustessasi traktoriin ja poistuessasi traktorista. Kolmen raajan tulee aina koskettaa samanaikaisesti askelmia, kahvoja ja kaiteita.

Ole erityisen varovainen mudan, lumen tai kosteuden aiheuttamissa liukkaissa olosuhteissa. Pidä askelmat puhtaina sekä rasvattomina ja öljyttöminä. Älä koskaan poistu koneesta hyppäämällä. Älä koskaan nouse liikkuvaan koneeseen tai poistu liikkuvasta koneesta.

DX,WW,MOUNT-22-12OCT11

Elektronisten komponenttien ja pidikkeiden turvallinen käsittely



TS249—UN—23AUG88

Putoaminen varusteisiin kuuluvien elektronisten komponenttien asennuksen tai irrotuksen aikana voi aiheuttaa vakavan loukkaantumisen. Käytä tikkaita tai huoltotasoa, jotta yletyt helposti asennuskohteisiin. Käytä tukevia ja turvallisia jalan- ja kädensijoja. Älä asenna tai irrota komponentteja märissä tai jäisissä olosuhteissa.

Käytä pylvääseen tai muuhun korkeaan rakenteeseen asennettavan paikannusohjauksen (RTK) maatuksiaseman asentamisessa tai huoltamisessa henkilöä, joka on hyväksytty kiipeämistehtäviin.

Sovella työkoneeseen kiinnitettävän GPS-vastaanottimen pylvään asentamisessa tai huoltamisessa asianmukaista nostotekniikkaa ja käytä asianmukaista suojavarustusta. Pylväs on raskas ja hankala käsitellä. Työskentelyyn tulee osallistua kaksi

henkilöä, mikäli asennuskohteita ei ole mahdollista saavuttaa maasta tai huoltotasolta käsin.

DX,WW,RECEIVER-22-24AUG10

Elektronisen näytön asianmukainen käyttö

Elektroniset näytöt ovat oheislaitteita, joiden käyttötarkoitus on kuljettajan avustaminen pellolla suoritettavassa työssä, mukavuuden parantaminen ja viihdytys. Näyttöissä on useita eri toimintoja ja niitä käytetään useissa koneen sovelluksissa. Niitä voidaan käyttää myös yhdessä toisten oheislaitteiden kuten käsissä pidettävien sähkölaitteiden kanssa.

Oheislaitte on mikä tahansa laite, jota ei tarvita koneen käyttämiseen sen ensisijaiseen tarkoitukseen. Käyttäjä on aina vastuussa koneen turvallisesta käytämisestä ja hallinnasta.

Näin vältät loukkaantumiset koneen käytön aikana:

- Sijoita näyttö paikalleen asennusohjeiden mukaan. Varmista, että näyttö on turvallisesti kiinnitetty eikä estä näkyvyyttä tai ole koneen hallintalaitteiden tiellä.
- Älä anna näytön häiritä keskittymistäsi työhön. Pysy valppaana. Kiinnitä huomiosi koneeseen ja ympäristön tapahtumiin.
- Älä muuta asetuksia tai käytä toimintoja, jotka vaativat pitkäaikaista monitorisäädinten käyttöä koneen liikkeessä. Pysäytä kone turvallisesti paikkaan ja aseta vaihde lukkoasentoon ennen tällaisten toimintojen käyttämistä.
- Älä käännä äänenvoimakkuutta niin korkealle, ettet voi kuulla liikenteen ääntä tai hälytysajoneuvoja.

Jotta monitorin käyttö olisi mahdollisimman turvallista, joitakin toimintoja voidaan poistaa käytöstä, niin että ne ovat käytettävissä vain, kun kone oli pysähtynyt ja/tai sen vaihde on asetettu lukkoasentoon. Tämän turvallisuusominaisuuden ohittaminen millään tavoin voi olla lainvastaista ja johtaa vaurioihin, vakavaan tapaturmaan tai kuolemaan.

Käytä vain käytettävissä olevia näyttötoimintoja olosuhteiden salliessa turvallisesti ja mukana toimitettujen ohjeiden mukaisesti. Noudata aina yleisiä turvallisuusohjeita ja paikallista tieliikennelainsäädäntöä käyttäessäsi oheislaitteita.

DX,ELEC,DISPLAY-22-13JAN15

Pysy etäällä leikkuupöydistä



ES 118 704

ES118704—UN—21MAR95

Teräpalkkia, syöttökierukkaa, laonnostokelaa ja syöttöteloa ei voida täysin suojata niiden toimintatavan vuoksi. Pysy etäällä näistä liikkuvista osista käytön aikana. Kytke pääkytkin pois, sammuta moottori ja poista avain virtalukosta ennen koneen huoltamista tai puhdistamista.

FX,CUT-22-21DEC90

Traktorin turvallinen käyttö

Voit pienentää onnettomuusriskiä noudattamalla seuraavia yksinkertaisia varo-ohjeita:

- Käytä traktoria vain sellaisiin työtehtäviin, joihin se on tarkoitettu, esim. maataloudessa käytettävien vaihdettavien varusteiden työntämiseen, vetämiseen, hinaamiseen, käyttämiseen ja kuljettamiseen.
- Kuljettajien täytyy pystyä henkisesti ja fyysisesti hallitsemaan ohjaamo ja/tai hallintalaitteita ja käyttämään konetta asianmukaisesti ja turvallisesti.
- Älä koskaan käytä konetta, kun keskittymiskyky on heikentynyt, olet väsynyt tai olet vammautunut. Koneen turvallinen käyttö vaatii kuljettajan täyden huomion ja tarkkaavaisuuden.
- Tätä traktoria ei ole tarkoitettu hui- tai virkistyskäyttöön.
- Lue tämä käyttöohje ennen traktorin käyttöä ja noudata oppaassa ja traktorissa olevia käyttö- ja turvaohjeita.
- Noudata käyttöohjeen työkoneiden/lisävarusteiden (kuten etukuormainten) käyttöä ja lisäpainoja koskevia ohjeita.
- Noudata asennetun tai vedettävän koneen tai perävaunun käyttöohjetta. Älä käytä mitään koneen ja traktorin tai perävaunun ja traktorin yhdistelmää, jos kaikkia ohjeita ei noudateta.
- Varmista ennen moottorin käynnistämistä ja työskentelyn aloittamista, että kukaan ei oleskele traktorin tai siihen kytketyn työkoneen läheisyydessä tai työskentelyalueella.
- Pysy loitolla kolmipistevivustosta ja hydraulisesta vetokoukusta (jos varustuksessa), kun ohjaat niitä.

- Pidä kädet, jalat ja vaatetus poissa liikkuvien osien läheisyydestä.

Huomattavaa ajon aikana

- Älä koskaan yritä nousta liikkuvaan traktoriin tai poistua liikkuvasta traktorista.
- Suorita kaikki tarvittava koulutus loppuun ennen ajoneuvon käyttöä.
- Pidä lapset ja asiattomat henkilöt loitolla traktorista ja sen varusteista.
- Traktorin kyydissä ei saa matkustaa millään muulla tavalla, kuin istuen John Deeren hyväksymällä istuimella turvavyö kiinnitettynä.
- Pidä kaikki suojukset ja suojalevyt paikoillaan.
- Käytä asianmukaisia merkkejä, merkkivaloja ja äänimerkkejä käyttäessäsi traktoria yleisillä teillä.
- Siirry tien sivuun ennen pysäyttämistä.
- Vähennä nopeutta kääntyessäsi, käyttäessäsi yksittäisiä jarruja tai käyttäessäsi traktoria vaarapaikkojen läheisyydessä epätasaisessa maastossa tai jyrkissä rinteissä.
- Kohotetut työkoneet aiheuttavat ajoneuvon vakauden heikkenemistä.
- Kytke jarrupolkimet yhteen tieajoa varten.
- Pumppaa jarruja, jos pysähdyt liukkaalle pinnalle.
- Puhdista lokasuojat ja niiden roiskeläpät (jos varustuksessa) säännöllisesti. Poista lika ennen ajoa yleisillä teillä.

Lämmityksellä ja tuuletuksella varustettu kuljettajan istuin

- Ylikuumentunut istuinlämmitin voi aiheuttaa palovammoja tai vahingoittaa istuinta. Vähentääksesi palovammariskejä, noudata varovaisuutta käyttäessäsi istuinlämmitintä pitkiä aikoja, etenkin jos kuljettaja ei tunne lämpötilan muutosta tai kipua iholla. Älä laita istuimelle tavaroita, kuten peittoa, pehmustetta, suojusta tai muuta vastaavaa esinettä, joka voi aiheuttaa istuinlämmittimen ylikuumentumisen.

Kuormien hinaus

- Ole varovainen vetäessäsi ja pysäyttäessäsi raskaita kuormia. Traktorin pysäyttämiseen tarvittava matka kasvaa hinattavien kuormien tai traktorin nopeuden kasvaessa, samoin kuin ajettaessa alamäkeen. Liian painava kuorma traktorin painoon nähden tai liian suuri ajonopeus saattaa aiheuttaa ajoneuvon hallinnan menettämisen riippumatta siitä, onko perävaunu varustettu jarruilla tai ei.
- Ota huomioon laitteen ja sen kuorman kokonaispaino.
- Kytke hinattava kuorma vain hyväksytyihin liittimiin estääksesi traktorin kaatuminen taaksepäin.

Traktorin pysäköinti ja traktorista poistuminen

- Ennen kuin poistut traktorista, kytke ulosottoventtiilit ja voimanotto pois päältä, sammuta moottori, laske työkoneet tai lisävarusteet maahan, kytke niiden ohjauslaitteet vapaa-asentoon ja kytke pysäköintimekanismit turvallisesti päälle, lukitussalpa, vaihteiston lukko ja seisontajarru mukana lukien. Lisäksi, jos traktori jätetään vartioimatta, poista avain (jos sellainen on) ja lukitse traktori.
- Vaihteen jättäminen päälle moottori sammutettuna EI ESTÄ traktorin liikettä.
- Älä koskaan mene käytössä olevan voimanoton tai työkoneen lähetyville.
- Odota ennen huoltotöiden aloittamista, että kaikki liikkeet ovat pysähtyneet.

Yleisiä onnettomuuksia

Traktorin turvallisuudesta piittamaton käyttö tai väärinkäyttö voi johtaa onnettomuuteen. Kiinnitä huomio traktorin käyttöön liittyviin vaaratekijöihin.

Tavallisimmat traktoreihin liittyvät onnettomuudet ovat:

- Traktorin kaatuminen
- Törmäykset moottoriajoneuvojen kanssa
- väärä käynnistystapa
- Takertuminen pyörivään voimanottoakseliin
- Traktorista putoaminen
- Puristuminen ja kiinni tarttuminen työkonetta asennettaessa

DX,WW,TRACTOR-22-25NOV25

Opastusjärjestelmien turvallinen käyttö

Opastusjärjestelmiä ei saa käyttää maantiellä. Opastusjärjestelmät on aina kytkettävä pois käytöstä ennen maantielle siirtymistä. Opastusjärjestelmää ei saa käynnistää (kytkeä) maantiekuljetuksessa.

Ajolinjan ohjausjärjestelmät on suunniteltu auttamaan kuljettajaa käyttämään konetta tehokkaammin. Kuljettaja on aina vastuussa koneen reitistä ja turvallisesta käytöstä. Ajolinjan ohjausjärjestelmät eivät havaitse esteitä automaattisesti eivätkä myöskään estä esteisiin tai muihin koneisiin tai ajoneuvoihin törmäämistä.

Ajolinjan ohjausjärjestelmät tarkoittavat kaikkia toimintoja, jotka automatisoivat koneen ohjausta. Niitä ovat esimerkiksi AutoTrac, iTEC, AutoTrac-kääntöautomaatiikka, AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen), AutoTrac Universal, AutoTrac Controller, AutoTrac RowSense ja Machine Sync.

Käyttäjän ja sivullisten vahingoittumisen välttäminen:

- Älä koskaan nouse liikkuvaan koneeseen tai poistu siitä.

- Tarkista, että koneen, työkonen ja ajolinjan ohjausjärjestelmän asetukset on määritetty oikein.
 - Jos käytössä on iTEC, AutoTrac-kääntöautomaatiikka tai AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen), varmista, että rajat on määritetty tarkasti.
 - Jos konesynkronointi on käytössä, varmista, että seuraajan aloituspiste on kalibroitu niin, että koneiden väliin jää riittävästi tilaa.
- Pysy valppaana ja seuraa ympäristön tapahtumia.
- Ohjaa tarvittaessa itse maastoesteiden, sivullisten, laitteiden tai muiden esteiden välttämiseksi.
- Lopeta käyttö, jos huono näkyvyys haittaa koneen käyttöä tai estää sinua havaitsemasta ihmisiä tai esteitä koneen kulkureitillä.
- Ota koneen nopeutta päätettäessä huomioon pellon olosuhteet, näkyvyys ja koneen kokoonpano.

ch177nn,1660716404585-22-23MAY24

värjäntymisen ja hankautumisen muodossa. Vaihda vain koneesi tekniset tiedot täyttäviin varaosiin.

DX,ROPS1-22-22AUG13

Työkoneen automaatiikkajärjestelmien turvallinen käyttö



PC13793—UN—25MAY11

Työkoneiden automaatiojärjestelmiä ei saa käyttää maantiellä. Työkoneiden automaatiojärjestelmät on aina kytkettävä pois käytöstä ennen maantielle siirtymistä. Työkoneiden automaatiojärjestelmää ei saa kytkeä käyttöön (aktivoida) maantiekuljetuksessa.

Työkoneiden automaatiojärjestelmät on suunniteltu auttamaan kuljettajaa käyttämään konetta tehokkaammin. Käyttäjä on aina vastuussa koneen kulkureittien hallinnasta.

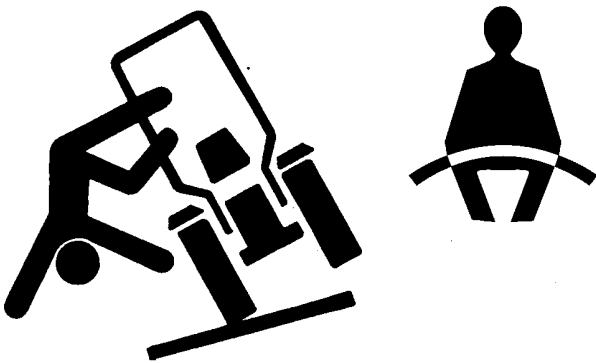
Työkoneen automaatiikkajärjestelmät tarkoittavat kaikkia toiminteita, jotka automatisoivat työkonen liikkeen. Niitä ovat esimerkiksi seuraavat: iGrade™ ja Active Implement Guidance.

Estä käyttäjän ja sivullisten vammat:

- Tarkista, että koneen, työkonen ja automaatiojärjestelmän asetukset on määritetty oikein.
- Pysy valppaana ja seuraa ympäristön tapahtumia.
- Ohjaa tarvittaessa konetta itse maastoesteiden, sivullisten, laitteiden tai muiden esteiden välttämiseksi.
- Lopeta käyttö, jos huono näkyvyys haittaa koneen käyttöä tai estää sinua havaitsemasta ihmisiä tai esteitä koneen kulkureitillä.

ch177nn,1660716425482-22-17AUG22

Turvavyön asianmukainen käyttö



TS1729—UN—24MAY13

Vältä traktorin kaatumisen aiheuttamat puristumisvammat ja hengenvaaralliset tapaturmat.

Tämä traktori on varustettu turvakehyksellä (ROPS). KÄYTÄ turvavyötä, kun käytät turvakehyksellä varustettua traktoria.

- Pidä kiinni salvasta ja vedä turvavyö kokonaan kehosi yli.
- Työnnä salpa solkeen. Kuuntele kilahdusta.
- Nykäise turvavyön salpaa varmistaaksesi, että turvavyö on turvallisesti kiinni.
- Turvavyön tulee istua tiiviisti lantion kohdalla.

Jos turvavyön kiinnittimissä, soljessa, hihnassa tai hihnanvetimessä näkyy merkkejä vaurioista, vaihda koko turvavyö.

Tarkasta turvavyö ja sen kiinnittimet vähintään kerran vuodessa. Etsi erityisesti löysiä osia ja jälkiä vyön vahingoittumisesta, esim. viiltojen, rispaantumisen, epätavallisen tai erittäin voimakkaan kulumisen,

Varo korkeapaineisia nesteitä



X9811—UN—23AUG88

Tarkasta säännöllisesti (ainakin kerran vuodessa), ettei hydrauliletkuissa ole vuotoja, taitoksia, viiltoja, murtumia, hankaumia, syöpmistä, näkyvissä olevaa lankapunosta tai muita merkkejä kulumisesta tai vaurioista.

Vaihda kuluneet tai vaurioituneet letkut välittömästi John Deeren hyväksymiin varaosiin.

Paineella purkautuva neste saattaa tunkeutua ihon läpi ja johtaa vakavaan tapaturmaan.

Päästä paine pois järjestelmästä ennen ensimmäisenkään letkuliitoksen avaamista. Kiristä kaikki liitännät ennen paineistamista.

Pienistä rei'istä tai suuttimista tulevat polttoneste- tai öljysuihkut ovat usein lähes näkymättömiä. Käytä sen vuoksi vuotokohtia etsiessäsi apuna pahvinpalasta. Suojaa kädet ja keho korkeapaineisilta nesteiltä.

Jos valmistetta ruiskuaa vahingossa ihoon, hakeudu välittömästi kirurgiseen hoitoon.

DX,FLUID-22-05NOV25

Perehdy ISOBUS-ohjainyksiköiden käyttöohjeisiin

GreenStar-toimintojen lisäksi tätä näyttöä voi käyttää näyttölaitteena kaikkien sellaisten ISOBUS-ohjainyksiköiden yhteydessä, jotka täyttävät ISO 11783-standardin vaatimukset. Tähän sisältyy ISOBUS-työkoneiden ohjaus. Tällaisessa käytössä näytössä näkyvät tiedot ja työkoneen ohjaustoiminnot ovat lähtöisin ISOBUS-ohjainyksiköstä. Näytön tiedoista ja ohjaustoiminnoista vastaa ISOBUS-ohjainyksikön valmistaja. Eräät näistä toiminnoista voivat aiheuttaa vaaraa kuljettajalle tai sivullisille. Tutustu ennen käyttöä ISOBUS-ohjausyksikön valmistajan käyttöohjeeseen ja noudata kaikkia käyttöohjeen sisältämiä ja ISOBUS-ohjausyksikköön kiinnitettyjä turvallisuusohjeita.

HUOMAA: "ISOBUS" viittaa ISO 11783 -standardiin

ch177nn,1660716458058-22-17AUG22

Vältä peruuttamisen aiheuttamat päälleajo-onnettomuudet



PC10857XW—UN—15APR13

Varmista ennen liikkeellelähtöä, ettei kukaan oleskele koneen kulkureitillä. Käänä päätäsi ja katso suoraan taakse. Siten varmistat parhaan mahdollisen näkyvyyden. Käytä peruuttamisen aikana merkinantajaa, mikäli näkyvyys on rajoittunut tai työskentelet ahtaissa paikoissa.

Koneen tausta-alueen turvallisuutta (ts. takana ei ole henkilöitä eikä esineitä) ei saa varmistaa pelkän kameran avulla. Järjestelmän toimintaa voivat rajoittaa monet eri tekijät, kuten huoltokäytännöt, ympäristöolosuhteet ja toiminta-alue.

DX,AVOID,BACKOVER,ACCIDENTS-22-30AUG10

Sähköiskujen ja tulipalojen välttäminen



PC12631—UN—04JUN10

Akusta virtansa saavat varusteet tai muut sähköenergiälähteet aiheuttavat sähköiskun, kipinöitä tai sähkökaaria, jos oikosulku tapahtuu. Sähköiset oikosulut voivat aiheuttaa lämpötiloja, jotka riittävät aiheuttamaan palovammoja sekä sytyttämään tai sulattamaan yleisesti käytettyjä materiaaleja.

Vältä sähköiskujen aiheuttamat tapaturmat, palovammat ja mahdolliset palovaarat kytkemällä aina ennen asennusta tai huoltoa laitteiden akkuvirta tai muu sähköenergiälähde pois käytöstä:

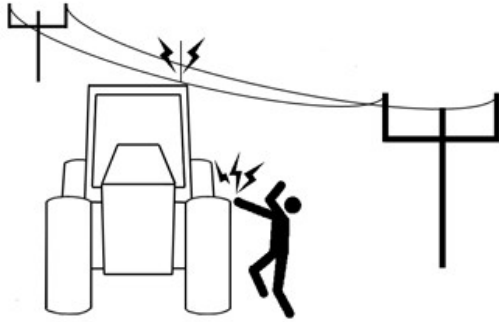
- Irrota akun maadoituskenkä (miinusnapa [-]).
- Irrota akku.

- Kytke pääakku tai muu sähköenergiälähde pois päältä.
- Irrota sähköenergiälähteen liitin laitteesta.

Selvitä paikalliset sähkölaitteiden asentamiseen liittyvät vaatimukset ja säädökset ennen asennusta ja noudata niitä asennuksessa.

HC94949,0000487-22-27JAN14

Voimansiirtojohtojen välttäminen



PC13658—UN—08NOV11

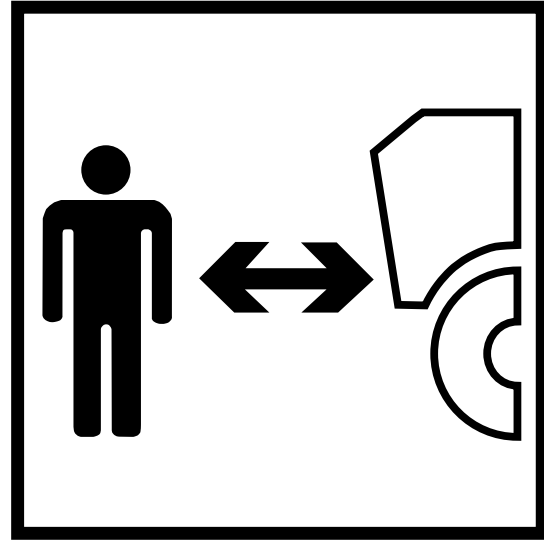
Koneen antenni saattaa olla niin korkea, että se voi koskettaa matalalla roikkuvia sähkökaapeleita. Vakavien sähköiskuvammojen välttäminen:

- Pysy etäällä matalalla roikkuvista sähkökaapeleista käyttäessäsi tai kuljettaessasi konetta.

HC94949,0000488-22-24JAN14

Oikea etäisyys autonomisen käytön aikana

Autonomian käynnistämiseksi etäkäyttäjän on oltava 450 metrin (1500 jalan) etäisyydellä koneesta ja työkoneesta. Ohjaamossa ei saa olla ketään, kun autonomia hyväksytään etänä. Käyttäjien ja sivullisten on oltava vähintään 16 metrin (50 jalan) etäisyydellä koneesta ja työkoneesta ennen autonomisen käytön hyväksymistä. Kun kone ja työkone toimivat itsenäisesti, käyttäjien ja sivullisten tulee aina pysyä vähintään 16 metrin (50 ft) etäisyydellä. Käyttäjät ja sivulliset eivät saa koskaan olla koneen ja työkoneen reitillä.



APY76278—UN—04AUG22

bvmsit,1656505908907-22-24FEB25

Koneen mukana matkustaminen autonomisen käytön aikana

Jos kuljettaja valitsee Ride Along -tilan, kone vaatii kuljettajaa pysymään istuimella. Älä poistu istuimelta tai yritä poistua ohjaamosta koneen ollessa liikkeessä. Kone voi pysähtyä äkillisesti milloin tahansa. Käytä aina turvavyötä koneen liikkeessä tai seurauksena voi olla henkilövahinkoja.

Järjestelmä valvoo istuimen kytkintä ja valitsee toimintatilan. Jos kuljettaja poistuu istuimelta koneen toimiessa itsenäisesti, kone pysähtyy ja autonomia kytkeytyy pois päältä. Järjestelmä kytkee pysäköintivaihteen päälle, ja moottori pysyy käynnissä. Ohjaamossa ei saa olla ketään, kun autonomia hyväksytään etänä.

bvmsit,1656506279470-22-27FEB25

Sähkö- ja elektroniikkalaiteromu



PC17530—UN—06AUG13

Yliviivattua roska-astiaa esittävällä kuvakkeella merkityt tuotteet ovat sähkö- ja elektroniikkalaitteita, joita ei saa hävittää lajittelemattomana kotitalous- tai yhdyskuntajätteenä.

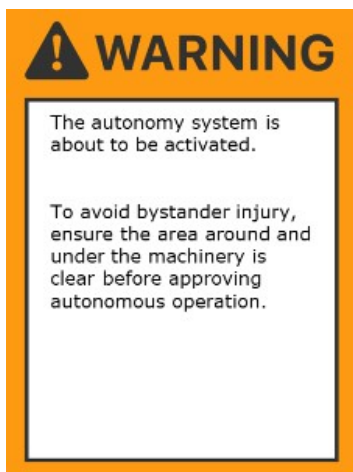
Sähkö- ja elektroniikkalaitteet, -lisävarusteet ja -pakkaukset on lähetettävä ympäristöä säästävään kierrätykseen.

HC94949,00007E8-22-16JUN15

Turvamerkit

Autonomisen käytön turvallisuus

Tämä viesti osoittaa, että kuljettaja on aloittanut prosessin, joka siirtää koneen manuaalisesta käytöstä täysin autonomiseen toimintaan.



Varoitus

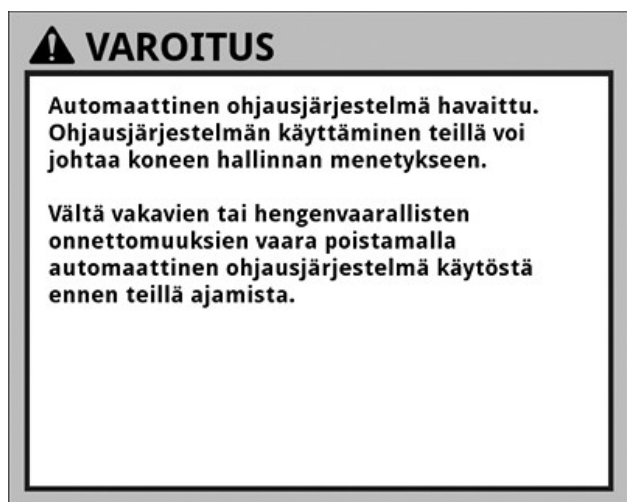
APY76282—UN—28JUL22

HUOMAA: Varoitusviesti, joka koskee autonomiseen käyttöön siirtymistä, tulee näkyviin, kun Operations Center Mobilessa on painettu Käynnistä autonomia -painiketta.

HUOMAA: Tämä on edellytys sille, että autonomiajärjestelmä siirtyy aktiiviseen tilaan ja koneen hallinta luovutetaan autonomiajärjestelmälle.

bvmsit,1657202622886-22-03FEB25

Turvavaroitus — AutoTrac havaittu



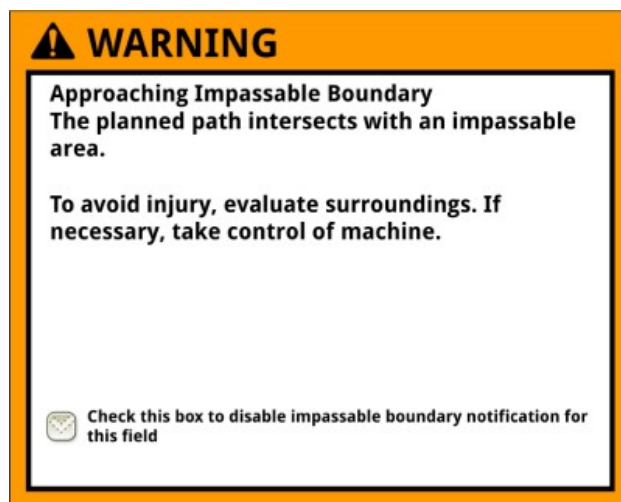
PC27620—22—23APR20

Tämä viesti näytetään käynnistyksen yhteydessä

koneissa, joihin on asennettu automaattinen ohjausjärjestelmä.

ch177nn,1660716819242-22-17AUG22

Turvallisuusvaroitus – Ohittamaton raja



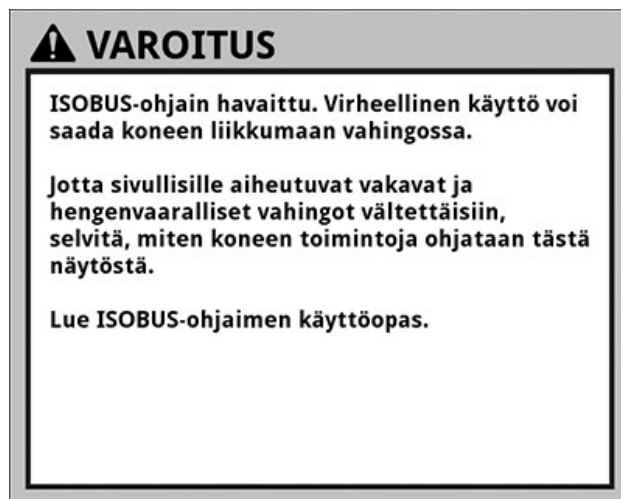
PC661534—UN—01FEB25

AutoTrac-kääntöautomaatiikka

Tämä viesti näytetään, kun koneen reitti risteää ohittamattoman rajan kanssa silloin, kun AutoTrac-kääntöautomaatiikka on käytössä.

ch177nn,1738560303121-22-02FEB25

Turvavaroitus — ISOBUS-ohjainyksikkö

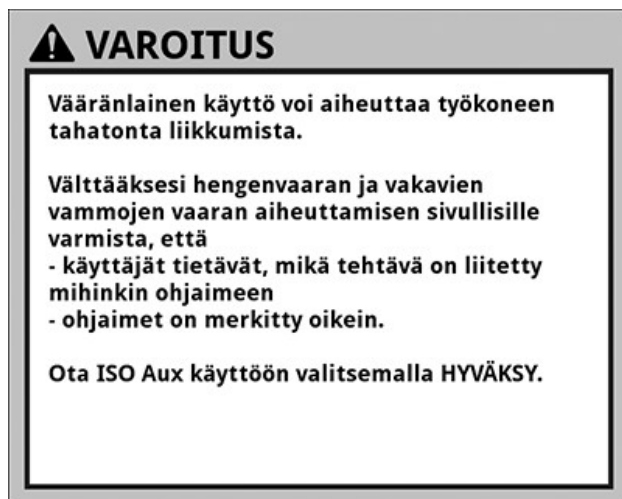


PC27622—22—11MAR20

Tämä viesti ilmestyy näyttöön, jos järjestelmä on tunnistanut ISOBUS-ohjaimen. Lisätietoja on Turvallisuus-osassa olevassa TUTUSTU ISOBUS-OHJAINEN KÄYTTÖOPPAISIIN -kohdassa.

AL70325,0000563-22-19NOV25

Turvallisuusvaroitusta – ISO-varasäätimien väärä käyttö

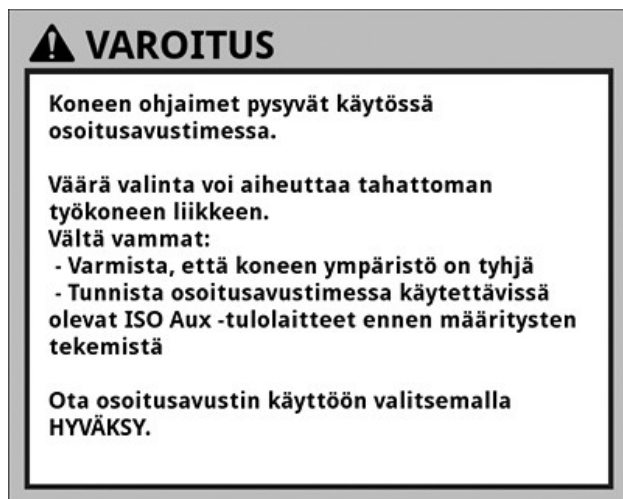


PC27623—22—11MAR20

Tämä viesti tulee näyttöön, kun käyttäjä ottaa ISO-varasäätimen käyttöön.

AL70325,0000564-22-21OCT22

Turvallisuusvaroitusta – ISO-varasäätimen apuohjelma

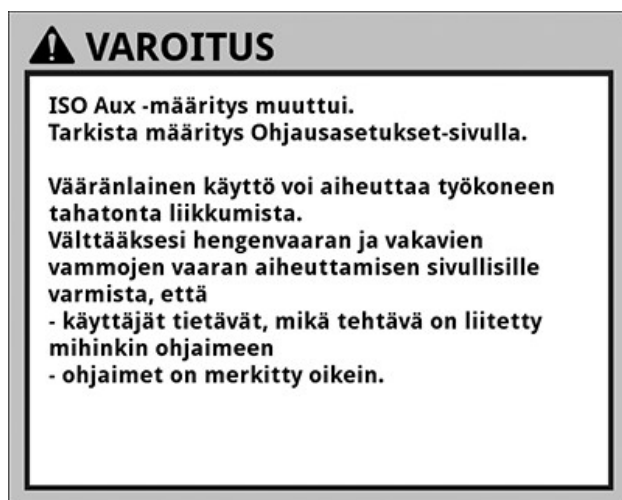


PC27901—22—23APR20

Tämä viesti näytetään, kun näyttö tunnistaa yhteensopivan ISOBUS-ohjaimen ja joystick-ohjaimen.

AL70325,00005D5-22-03APR20

Turvallisuusvaroitusta – ISO-varasäätimien määrittelyt

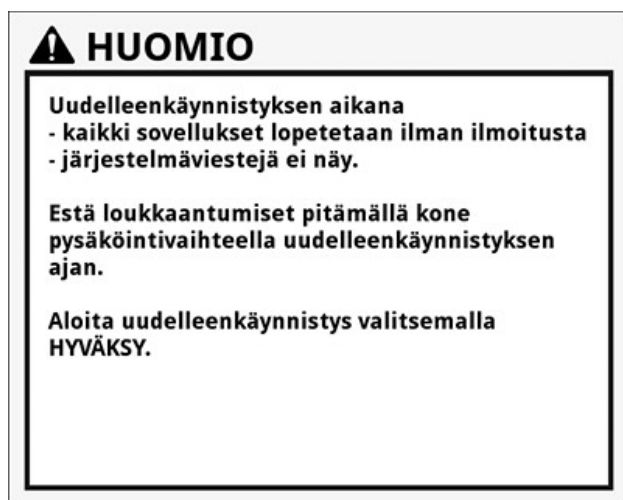


PC27624—22—11MAR20

Tämä viesti näytetään, kun järjestelmä havaitsee ISOBUS-ohjaimen ja ISO-varasäädintoiminnon tai kun ISO-varasäätimen määrittelyä on muokattu käytön aikana. Järjestelmään on voitu lisätä esimerkiksi syöte tai työkone.

AL70325,0000565-22-21OCT22

Turvavaroitus — Järjestelmän uudelleenkäynnistys

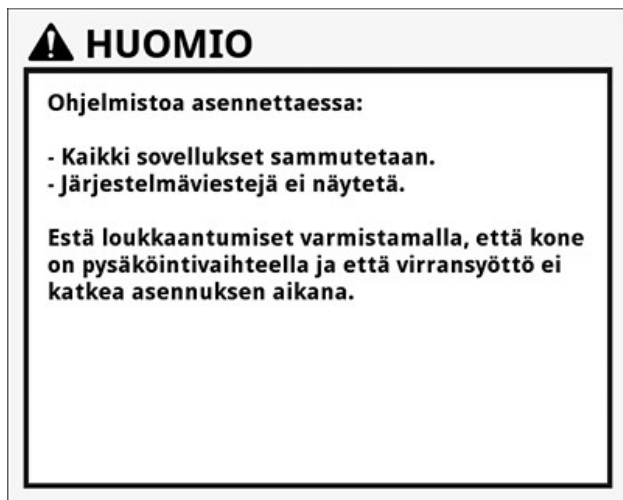


PC27625—22—11MAR20

Tämä viesti näytetään, kun näyttö havaitsee virheen, joka vaatii järjestelmän uudelleenkäynnistysajan.

AL70325,0000566-22-21OCT22

Turvavaroitus — Ohjelmiston asennus



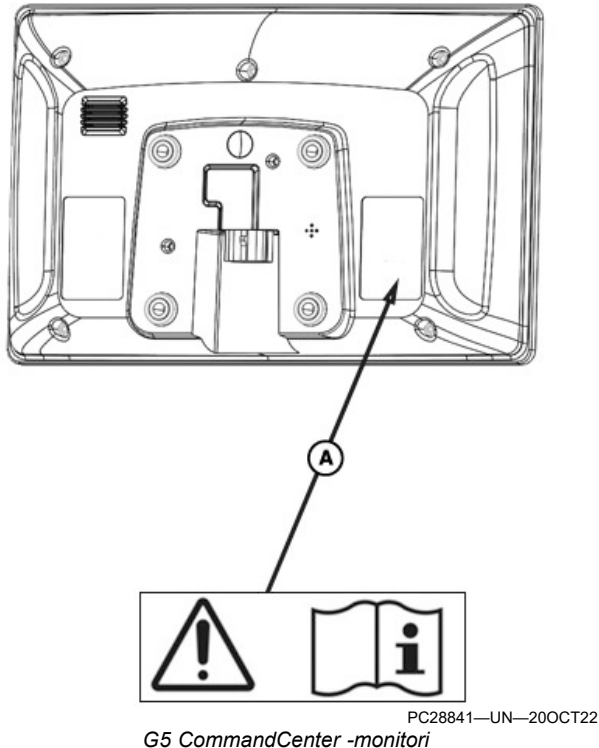
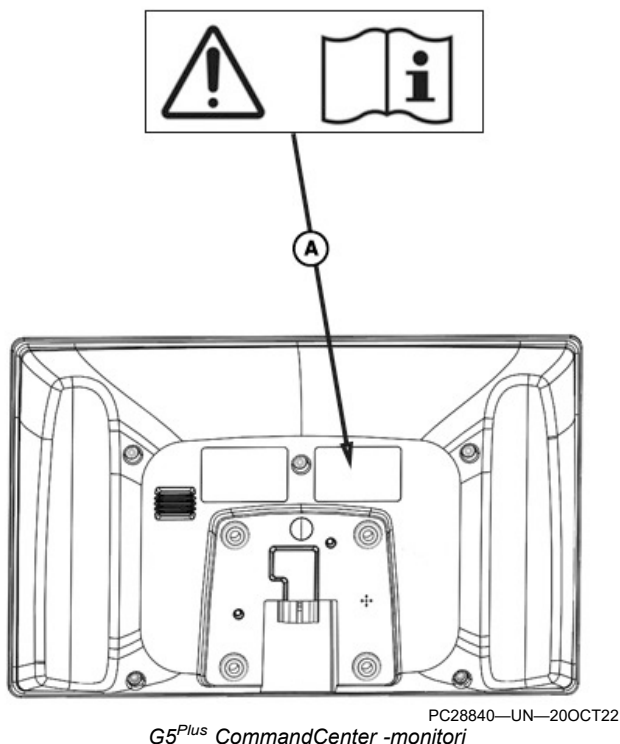
PC27626—22—11MAR20

Tämä viesti näytetään, kun ohjelmiston asennus aloitetaan.

AL70325,0000567-22-21OCT22

Varoitussiirtokuvat ilman tekstiä

Turvatarrojen sijainti



A—Turvatarrojen sijainti

cl47125,1666283263903-22-20OCT22

Tekstittömien turvatarrojen selitykset



TCT005498—UN—11SEP12

Tähän laitteeseen on kiinnitetty turvamerkkejä, jotka varoittavat mahdollisesta vaarasta. Varoituskolmioiden sisällä olevat kuvat kertovat, millaisesta vaarasta on kyse. Kolmion vieressä olevassa kuvassa näytetään, kuinka henkilövahingot voidaan ehkäistä. Tässä Turvallisuus-osassa kuvataan turvamerkit, niiden paikat koneessa ja niiden lyhyt kuvaus.

Ulkopuolisilta toimittajilta hankittuihin varaosiin ja komponentteihin saattaa liittyä lisäksi turvallisuusohjeita, jotka puuttuvat tästä käyttöohjeesta.

cl47125,1666286428449-22-03MAR25

Lue käyttöohje



PC28680—UN—11MAY22

- Tämä käyttöohje sisältää tärkeitä tietoja, joiden tunteminen on välttämätöntä, jotta laitetta voi käyttää turvallisesti.
- Lue käyttöohje perusteellisesti, ennen kuin ryhdyt käyttämään näyttöä. Noudata kaikkia turvallisuusohjeita onnettomuuksien välttämiseksi.

cl47125,1666207682979-22-03MAR25

Ilmoitukset

Mallin ja tarrojen nimet

Tämän käyttöohjeen kattamien laitteiden mallin ja tarrojen nimet ovat seuraavat:

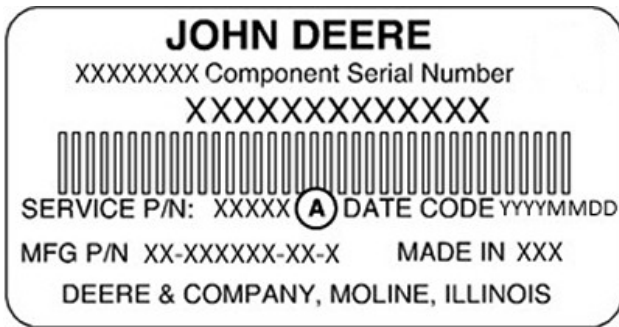
- G5CS – G5-/G5^{Plus}-prosessori
- G510 – G5-näyttö
- G512 - G5^{Plus}-näyttö

ci47125,1663856028059-22-10OCT22

Päiväyskoodin tunnistus

Tuotetarrassa olevan päiväyskoodin voi katsoa käyttämällä jompaakumpaa seuraavista menetelmistä:

Menetelmä 1



PC28833—UN—11OCT22

Tuotetarramenetelmä 1



PC25149—UN—20DEC17

Päiväyskoodimenetelmä 1

A—Päiväyskoodi (valmistuspäivä)

B—Valmistusvuosi

C—Valmistuskuukausi

D—Valmistuspäivä

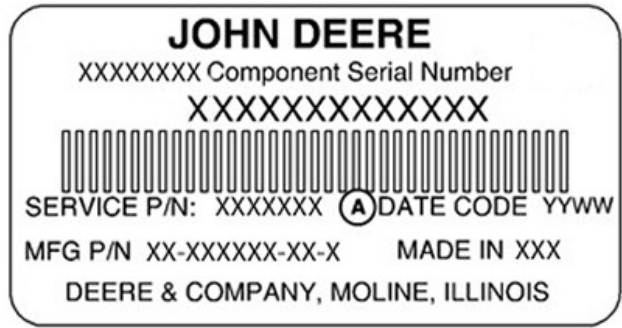
Näet valmistuspäivän tuote-etiketin päiväyskoodista (A). YYYY (B) ilmoittaa valmistusvuoden, MM (C) ilmoittaa valmistuskuukauden, DD (D) ilmoittaa valmistuspäivän.

HUOMAA: Valmistuksen kuukausinumero on alueella 01–12.

Valmistuksen päivännumero on alueella 01–31.

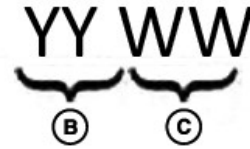
Päiväyskoodi		
YYYY	Valmistusvuosi	Esimerkki: 2011, 2012, 2013....
MM	Valmistusvuoden kuukausinumero	Esimerkki: 01, 02, 03...12
DD	Valmistuskuukauden päivännumero	Esimerkki: 01, 02, 03...31

Menetelmä 2



PC28834—UN—11OCT22

Tuotetarramenetelmä 2



PC26494—UN—08NOV18

Päiväyskoodimenetelmä 2

A—Päiväyskoodi (valmistuspäivä)

B—Valmistusvuosi

C—Valmistusviikko

Näet valmistuspäivän tuote-etiketin päiväyskoodista (A). YY (B) ilmoittaa valmistusvuoden, WW (C) ilmoittaa valmistusviikon.

HUOMAA: Valmistuksen viikkonumero on alueella 01–52.

Päiväyskoodi		
YY	Valmistusvuosi	Esimerkki: 11, 12, 13....
WW	Valmistusvuoden viikkonumero	Esimerkki: 01, 02, 03...52

AL70325,000052D-22-11OCT22

Liittovaltion viestintäkomission huomautus

John Deere 10.1" -monitori

John Deere 12.8" -monitori

G5-prosessori

Näitä laitteita täytyy käyttää John Deere Ag Management Solutions -yksikön ohjeiden mukaisesti. Muutosten tai mukautustöiden tekeminen laitteisiin ilman John Deere Ag Management Solutionsin aiemmin antamaa kirjallista lupaa saattaa johtaa käyttäjän laitteiden käyttöoikeuden kumoamiseen.

Tämä laite on FCC:n osan 15 määräysten mukainen. Laitteen käyttö on sallittu seuraavilla kahdella ehdolla:

(1) Laite ei saa aiheuttaa haitallisia häiriöitä ja

(2) laitteen on pystyttävä hyväksymään vastaanotetut häiriöt, mukaan lukien häiriöt, jotka saattavat heikentää laitteen käytettävyyttä.

Tätä laitetta on testattu, ja sen on havaittu olevan FCC-sääntöjen osan 15 mukaisesti Luokan B digitaalilaitteen vaatimusten mukainen. Nämä rajoitukset on suunniteltu tarjoamaan kohtuullisen suojauksen haitallisia häiriöitä vastaan asumiseen tarkoitetussa ympäristössä tapahtuvassa asennuksessa. Tämä laite luo, käyttää ja saattaa säteillä radiotaajuusenergiaa, joka voi aiheuttaa haitallisia häiriöitä radioviestinnälle, jos laitetta ei asenneta ja käytetä ohjeiden mukaisesti. Mitään takuuta ei anneta, ettei häiriöitä tapahdu tietyssä asennuksessa. Jos tämä laite aiheuttaa haitallisia häiriöitä radio- tai televisiovastaanottoon, mikä voidaan päätellä kytkemällä laite pois päältä ja sitten takaisin päälle, käyttäjää suositellaan ryhtymään joihinkin seuraavista toimista ongelman korjaamiseksi:

- Suuntaa vastaanottoantenni uudelleen tai sijoita se toiseen paikkaan.
- Suurennna laitteen ja vastaanottimen välistä etäisyyttä.
- Yhdistä laite eri virtalähteeseen kuin vastaanotin.
- Kysy neuvoa jälleenmyyjältä tai asiantuntevalta radio- tai televisioasentajalta.

ch177nn,1660116079863-22-11OCT22

EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuotenimi: G5-/G5^{Plus}-prosessori

Malli(t): G5CS

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien direktiivien mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

DIREKTIIVI	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen	2011/65/EU	Direktiivin 7 artikla
Sähkömagneettista yhteensopivuutta koskeva direktiivi	2014/30/EU	Direktiivin liite II

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN55024
EN 55032
EN 55035
EN ISO 14982

Teknisen rakennetiedoston laatimiseen valtuutetun henkilön nimi ja osoite Euroopan yhteisön alueella:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Asiakastuki
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, IA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 28. marraskuuta 2022

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimi: Eric Rains

Otsikko: Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen suunnittelupäällikkö



DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1751554412563-22-03JUL25

EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuotenimi: G5-näyttö

Malli(t): G510

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien direktiivien mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

DIREKTIIVI	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen	2011/65/EU	Direktiivin 7 artikla
Sähkömagneettista yhteensopivuutta koskeva direktiivi	2014/30/EU	Direktiivin liite II

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN 55032
EN 55024
EN 55035
EN ISO 14982

Teknisen rakennetiedoston laatimiseen valtuutetun henkilön nimi ja osoite Euroopan yhteisön alueella:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Asiakastuki
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, IA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 28. marraskuuta 2022

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimi: Eric Rains

Titteli: Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen suunnittelupäällikkö



DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1669663196089-22-01DEC22

EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuotenimi: G5^{Plus}-näyttö

Malli(t): G512

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien direktiivien mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

DIREKTIIVI	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen	2011/65/EU	Direktiivin 7 artikla
Sähkömagneettista yhteensopivuutta koskeva direktiivi	2014/30/EU	Direktiivin liite II

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN 55032
EN 55024
EN 55035
EN ISO 14982

Teknisen rakennetiedoston laatimiseen valtuutetun henkilön nimi ja osoite Euroopan yhteisön alueella:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Asiakastuki
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, IA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 28. marraskuuta 2022

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimi: Eric Rains

Titteli: Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen suunnittelupäällikkö



DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1669663208606-22-01DEC22

UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuote: G5-/G5^{Plus}-prosessori

Malli(t): G5CS

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien Ison-Britannian säännösten mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

SÄÄNNÖS	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettisen yhteensopivuuden määräykset	S.I. 2016 / 1091	Aikataulu 2, moduuli A
Tiettyjen vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen sähkö- ja elektroniikkalaitteissa	S.I. 2012 / 3032	Osa 2, osa 12

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN ISO 14982
ISO 13766-1

EN55032
EN55024
EN55035

Valtuutetun teknisen rakennetiedoston laatijan nimi ja osoite:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Iso-Britannia
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 28. marraskuuta 2022

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL 61265

Nimi: Eric Rains

Otsikko: Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen päällikkö

Maatalous- ja ympäristöhoitotuotteiden maahantuoja: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Iso-Britannia

Metsäkonetuotteiden maahantuoja: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Iso-Britannia

Rakennusalan maahantuoja: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Iso-Britannia



RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1751554708149-22-03JUL25

UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuote: G5-näyttö

Malli(t): G510

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien Ison-Britannian säännösten mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

SÄÄNNÖS	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettisen yhteensopivuuden määräykset	S.I. 2016 / 1091	Aikataulu 2, moduuli A
Tiettyjen vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen sähkö- ja elektroniikkalaitteissa	S.I. 2012 / 3032	Osa 2, osa 12

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN55032
EN55024
EN55035
EN ISO 14982

Valtuutetun teknisen rakennetiedoston laatijan nimi ja osoite:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Iso-Britannia
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 28. marraskuuta 2022

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL 61265

Nimi: Eric Rains

Titteli: Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen päällikkö

Maatalous- ja ympäristöhoitotuotteiden maahantuoja: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Iso-Britannia

Metsäkonetuotteiden maahantuoja: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Iso-Britannia

Rakennusalan maahantuoja: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Iso-Britannia



RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1669663251172-22-01DEC22

UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuote: G5^{Plus}-näyttö

Malli(t): G512

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien Ison-Britannian säännösten mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

SÄÄNNÖS	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettisen yhteensopivuuden määräykset	S.I. 2016 / 1091	Aikataulu 2, moduuli A
Tiettyjen vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen sähkö- ja elektroniikkalaitteissa	S.I. 2012 / 3032	Osa 2, osa 12

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN ISO 14982
ISO 13766-1

EN55032
EN55024
EN55035

Valtuutetun teknisen rakennetiedoston laatijan nimi ja osoite:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Iso-Britannia
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 28. marraskuuta 2022

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL 61265

Nimi: Eric Rains

Titteli: Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen päällikkö

Maatalous- ja ympäristöhoitotuotteiden maahantuoja: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Iso-Britannia

Metsäkonetuotteiden maahantuoja: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Iso-Britannia

Rakennusalan maahantuoja: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Iso-Britannia

cl47125,1669663290093-22-01DEC22



RXA0179545—UN—16APR21

Euraasian talousunioni – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5/G5Plus Processor

Model: G5CS

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreon, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



G5 / G5 Plus -suorittimen EAC englanniksi

PC29166—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Процессор G5/G5Plus

Модель: G5CS

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



G5 / G5^{Plus} -suorittimen EAC venäjäksi

PC29172—UN—31JUL23

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5/G5Plus Процессоры

Үлгі: G5CS

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



PC29177—UN—31JUL23
ct47125,1687121986532-22-31JUL23

Euraasian talousunioni – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5 Display

Model: G510

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreón) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreón, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



G5-näytön EAC englanniksi

PC29167—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Дисплей G5

Модель: G510

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



G5-näytön EAC venäjäksi

PC29173—UN—31JUL23

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5 дисплейі

Үлгі: G510

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



Euraasian talousunioni – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5Plus Display

Model: G512

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreón) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreón, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



G5^{Plus}-näytön EAC englanniksi

PC29168—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Дисплей G5Plus

Модель: G512

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreón) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Torreón, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



G5^{Plus}-näytön EAC venäjäksi

PC29174—UN—31JUL23

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5Plus Дисплей

Үлгі: G512

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



PC29179—UN—31JUL23
ct47125,1690812064630-22-31JUL23

Toiminta - näytön esittely

G5 CommandCenter

John Deeren G5 CommandCenter on suunniteltu mahdollisimman helppokäyttöiseksi ja tuottavuutta lisääväksi. Kaikissa näytöissä on käytössä yksi yhteinen ohjelmisto ja saatavilla on lukuisia eri hintaisia ja eri toiminnoilla varustettuja laitteistoversioita. CommandCenter-monitori on liitetty CommandARM-käsinojaan. Saatavilla on G5- ja G5^{Plus}-monitorit.

HUOMAA: G5 CommandCenter -ohjelmisto on asennettu suorittimeen eikä monitoriin.

G5 CommandCenter (10,1 tuumaa)



PC665165—UN—03APR25
G5 CommandCenter -monitori

- Työskentelysivumoduulit ovat samat kuin 12,8 tuuman näytössä.
- Näytön pikapainikkeet ovat näkyvissä jatkuvasti.

G5^{Plus} CommandCenter (12,8 tuumaa)



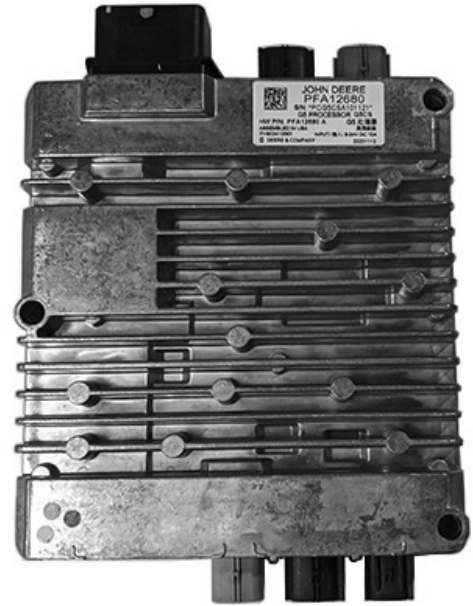
PC28490—UN—26MAY21
G5^{Plus} CommandCenter -monitori

- Otsikkopalkissa näkyy parhaillaan tarkasteltava työsiivu.
- Lisätietoja on suuressa tilatietojen keskuksessa.
- Näytön pikapainikkeet ovat näkyvissä jatkuvasti.

G5 CommandCenter -prosessori

G5 CommandCenter -ohjelmisto toimii prosessorissa, joka on erillään näytöstä.

HUOMAA: Luettelossa on ilmoitettu kunkin prosessorin enimmäisvalmiudet. Kaikki toiminnot eivät ole koneen varustuksen vuoksi mahdollisesti käytettävissä.



PC28489—UN—26MAY21
G5-prosessori

G5-prosessori

- Neljä analogista videotuloliitäntää
- Kaksi digitaalista videokameratuloa
- Kaksi USB-tuloliitäntää
- Kaksi näytön lähtöliitäntää
- 1000BASE-T-ethernet-liitäntä
- Päivitettävissä tulevia toimintoja varten

G5 CommandCenter -suorittimen uudelleenkäynnistys

⚠ HUOMIO: Vältä loukkaantumisen vaara. Varmista, että koneen seisontajarru on vaihteiston lukon asennossa ja että koneen virta on kytkettynä koko asennusprosessin ajan. Kun suoritin käynnistetään uudelleen:

Kaikki sovellukset sulkeutuvat.

Ruudussa ei näy järjestelmäviestejä.

- Lämminkäynnistys: Suoritetaan kun kone käynnistetään virta-avaimella 24 tunnin sisällä edellisestä virta-avaimella käynnistämisestä. Voit suorittaa lämminkäynnistys painamalla virtapainiketta. Kun näytön virta on katkaistu, paina virtapainiketta uudelleen.
- Kylmäkäynnistys: Tapahtuu, jos kone sammutetaan yli 48 tunniksi virta-avaimella tai kun näyttöön tulevat kehoitteet edellyttävät näytön

uudelleenkäynnistämistä (esim. kielen vaihtaminen tai toisen näytön lisääminen).

HUOMAA: 20 lämminkäynnistyksen jälkeen näyttö käynnistetään aina kylmäkäynnistyksellä.

Kylmäkäynnistämiseen on myös seuraavia menettelyitä:

- Poista näytön virta irrottamalla koneen akku.
- Kielen vaihto.
- Lukujen esitysmuodon vaihto.
- Mittayksiköiden vaihto.

USB-liitännät

Varmista, että USB-suojukset ovat paikoillaan, kun USB-portit (E) eivät ole käytössä, jotta vesi- ja pölysuojaus olisi paras mahdollinen.

ct47125,1708113151155-22-21MAY24

Työsivun rakenne



PC28807—UN—20SEP22

Näytön työsiivu

- A—Valikko
B—Toiminnevalitsimet
C—Seuraavan tai edellisen suoritus sivun painikkeet
D—Tilätietojen keskus
E—Työsivu
F—Otsikkopalkki / työ sivun valinta

Valikko (A) sisältää luettelon kaikista näyttöön ja koneeseen asennetuista toiminteista.

Oikotiepainikkeilla (B) voi siirtyä nopeasti usein käytettyjen toimintojen ja toimintojen kohdalle.

Seuraavan ja edellisen työ sivun painikkeilla (C) voi siirtyä työ sivujen välillä.

Tilätietojen keskuksen voi hakea näyttöön valitsemalla kirjaimella (D) merkityn alueen. Tärkeät näytön toiminnot koskevat tiedot näkyvät korostettuna, esim. GPS-signaalin voimakkuus ja käytettävissä oleva muistimäärä.

Työsivun (E) asettelu tehdään Näytönvalitsin-toiminteella.

Näytä **Suoritus sivun valinta** -sivu valitsemalla **otsikkorivi** (F). Valitse haluamasi työ sivu käytettävissä olevien sivujen luettelosta.

(Lisätietoja suoritus sivun muokkauksesta on ulkoasun hallintasovelluksessa.)

ct47125,1708274355289-22-18FEB24

Valikko



PC28688—UN—25AUG22

Valikkopainike

Kaikkien monitoriin ja koneeseen asennettujen järjestelmien luettelo ilmestyy ruutuun sen jälkeen, kun valikon painiketta on painettu. Vasemmanpuoleisten välilehtien avulla voi tarkastella erilaisia toiminneryhmiä.

HUOMAA: Käytettävissä olevat järjestelmät riippuvat koneen varustuksesta.

ct47125,1708274355252-22-18FEB24

Näytön ohjeet



APY76313—UN—21SEP22
Sovellus "Opastuskeskus" ja informaatiopainike

Opastuskeskus täydentää painettua käyttöohjetta. Lue käyttöohje ennen käyttöä. Ohjekeskukseen voi siirtyä kolmella tavalla:

1. Siirry ohjekeskuksen toiminteeseen
 - a. Valitse Valikko
 - b. Valitse Toiminne-välilehti
 - c. Valitse Ohjekeskus
2. Valitse Ohjekeskuksen oikotiepainike

3. Toiminnesisivun kysymysmerkki

ct47125,1708274355193-22-18FEB24

Tilatietojen keskus



PC28826—UN—22SEP22

Tilatietojen keskus

Tilakeskus on otsikkorivillä ja korostaa näytön toimintojen tärkeitä tietoja, kuten GPS-signaalin vahvuutta ja ilmoituksia.

Voit näyttää lisätietoja pudotusikkunassa valitsemalla kohdan Tilatietojen keskus. Tästä laajennetusta keskuksesta voi siirtyä nopeasti viesteihin ja asetuksiin.

HUOMAA: Päivämäärä ja aika sekä Tietojen tallennustila ovat aina näkyvissä Tilatietojen keskuksessa.

Näyttöön ilmestyy koneen varustuksesta ja syntyneistä viesteistä riippuen myös muita tietoja.

ct47125,1708274355155-22-18FEB24

Toiminnevalitsimet



APY76316—UN—22SEP22

Toiminnevalitsimet

Pikapainikkeilla voi tarkastella tilatietoja ja siirtyä nopeasti sovelluksen toimintoihin.

Pikapainikkeet ovat aina esillä työisivun alareunassa.

(Lisätietoja pikavalintapalkin muokkauksesta on Näytönvalitsimessa.)

ct47125,1708274355111-22-24MAY24

Näytön lisenssit

Näyttöön tarvitaan tietyt lisenssit, jotta eri toimintoja voidaan käyttää näytössä.

Peruslisenssi

G5-näytön käyttämiseen tarvitaan peruslisenssi.

Siirrä perustaso näytöstä, joka ei ole käytössä, uuteen näyttöön ottamalla yhteys John Deere -jälleenmyyjään.

Kun näytössä ei ole peruslisenssiä, käyttö on rajoitettu seuraaviin toimintoihin:

- Ohjelmistonhallinta
- Kieli ja mittayksiköt
- Tiedostonhallinta
- Näyttö ja ääni
- Diagnostiikkakeskus

HUOMAA: Tietoja ei voi viedä ilman peruslisenssiä.

Lisälisenssit

HUOMAA: Lisenssit voidaan siirtää vain samankaltaisiin laitteisiin.

Näytön lisäominaisuuksien lukituksen poistaminen edellyttää lisälisenssiä.

Siirry kohtaan Lisenssi

1. Valitse valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Ohjelmistonhallinta-toiminne.
4. Valitse Lisenssi-välilehti.

Seuraavat ominaisuudet ovat saatavilla voimassa olevilla lisensseillä:

- AutoTrac
- Data Sync
- Tietojen jakaminen pellolla
- Osienhallinta
- Tyhjäkäynnin syyt

Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään, jos haluat ostaa lisenssejä.

Demo-ominaisuudet

Demo-ominaisuuksia voi käyttää näytön ominaisuuksien testaamiseen Ohjelmistonhallinta-toiminteessa. Sininen valo ominaisuuden kohdalla merkitsee, että kyseisen ominaisuuden demo on käytössä.

Demo on saatavilla tehtaalta 15 tunnin käyttöä varten. Esimerkiksi AutoTrac-demo kuluu vain, kun se on käytössä.

Siirry kohtaan Ominaisuudet:

1. Valitse valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Ohjelmistonhallinta-toiminne.
4. Valitse Ominaisuudet-välilehti.

Laitteiston aktivoinnit

Laitteiston aktivoinnit asennetaan tehtaalla tai siirretään

osana palvelun aktivoinnin siirtoprosessia. Laitteiston
aktivoinnit antavat näyttöohjelmistolle tietoja siihen
liittyvien laitteistojen oikeasta toiminnasta

cl47125,1708274355040-22-18NOV25

Toiminta—Näytön asetukset

Näytön asetukset

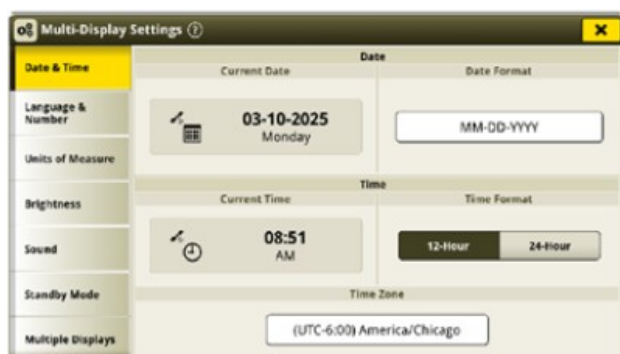


Näytön asetukset -kuvake

PC689856—UN—26SEP25

Järjestelmä-välilehden Näytön asetukset -toiminne säätää joitakin näytön määrittäjiä.

Päivämäärä ja aika



Päivämäärä ja aika -välilehti

PC689859—UN—26SEP25

Useat tärkeät järjestelmään kuuluvat toiminnot tarvitsevat päivämäärän ja ajan sisältämiä tietoja. Näitä ovat muun muassa virheiden kirjaus, lisenssit ja tietojen tallennus.

Päivämäärän ja ajan asettaminen tapahtuu automaattisesti, jos GPS-vastaanotin on yhdistetty järjestelmään ja vastaanotin saa kelvollisen signaalin. Tässä tapauksessa käyttäjän tarvitsee asettaa vain aikavyöhyke.

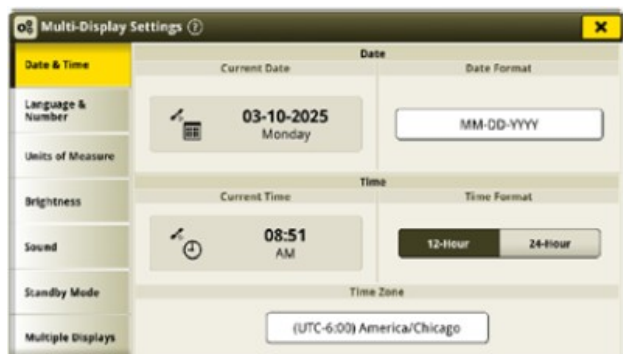
Ajan ja päivämäärän saa näkyviin koska tahansa valitsemalla kohdan Tilakeskus päätyösivun yläreunasta.

HUOMAA: Päivämäärä ja aika -asetukset vaikuttavat siihen, kuinka ohjaus- ja ohjetietoja suodatetaan näytössä ja työpöytäohjelmistossa.

Siirry päivämäärään ja kellonaikaan

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse toiminne Päivämäärä ja aika.

Nykyisen päivämäärän muuttaminen



Päivämäärä ja aika -välilehti

PC689859—UN—26SEP25

A—Käyttäjän asettama päivämäärä

B—GPS-järjestelmän määrittämä päivämäärä

Päivämäärää voidaan muuttaa vain, jos GPS ei ole liitetty tai GPS-signaalia ei ole käytettävissä. Muutoin GPS-signaali määrittää päivämäärän.

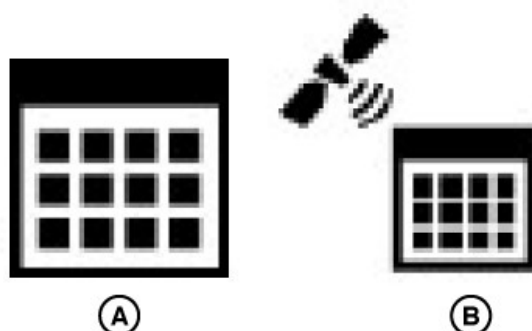
Päiväyksen muoto ei ole riippuvainen GPS-signaalista, ja sitä voidaan muuttaa koska tahansa.

1. Valitse päivä, kuukausi tai vuosi.
2. Asettele sopiva lukema näppäimistön avulla.
3. Ota muutokset käyttöön valitsemalla kohta "Valmis" tai palaa edelliselle sivulle tallentamatta muutoksia valitsemalla kohta "Peruuta".

Päivämäärän esitysmuoto

1. Valitse päivämäärän esitysmuodon ruutu.
2. Valitse luettelosta haluamasi päiväyksen muoto.
3. Ota muutokset käyttöön valitsemalla Valmis tai palaa edelliselle sivulle tallentamatta muutoksia valitsemalla Peruuta

Nykyisen ajan muuttaminen



Nykyisen ajan muuttaminen -kuvake

PC689854—UN—26SEP25

A—Käyttäjän asettama kellonaika

B—GPS-järjestelmän määrittämä kellonaika

Kellonaikaa voi muuttaa vain, jos GPS-järjestelmää ei ole yhdistetty koneeseen tai GPS-signaali ei ole

käytettävissä. Muussa tapauksessa aika määritetään GPS-signaalista.

Ajan muuttaminen

1. Valitse tunti tai minuutti.
2. Asettele sopiva lukema näppäimistön avulla.
3. Ota muutokset käyttöön valitsemalla kohta "Valmis" tai palaa edelliselle sivulle tallentamatta muutoksia valitsemalla kohta "Peruuta".

Aikavyöhyke ja kellonajan esitysmuoto eivät riipu GPS-signaalista, minkä vuoksi niitä voi muuttaa milloin tahansa.

Aikavyöhyke

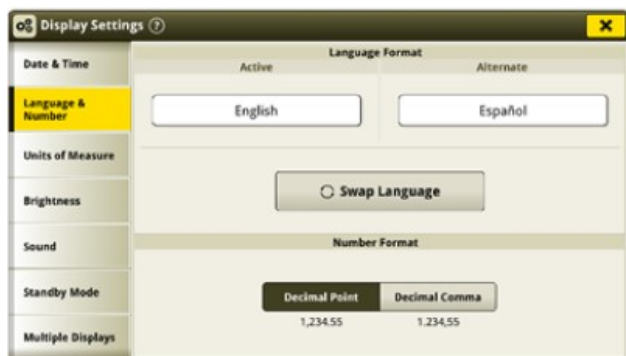
1. Valitse manner tai valtameri ja valitse sitten Seuraava.
2. Valitse maa ja tämän jälkeen kohta "Seuraava".
3. Valitse aikavyöhyke ja tämän jälkeen kohta "Seuraava".
4. Vahvista valitsemasi aikavyöhyke ja valitse kohta "OK".

Kellonajan esitysmuoto

Valitse joko 12 tunnin tai 24 tunnin näyttö radion painikkeen avulla.

Kieli ja numero

Kieli ja numero -ominaisuudella voi muuttaa kieltä ja numeroiden esitysmuotoa.



PC689858—UN—26SEP25

Kieli ja numero -välilehti

- Kielen muoto (aktiivinen ja vaihtoehtoinen)
- Vaihda kieltä -painike
- Numeromuoto (desimaalipiste vai -pilkku)

Muuta asetuksia valitsemalla jompikumpi välilehti.

Siirry kieleen ja numeroon

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Näytön asetukset.

4. Valitse Kieli ja numero.

Mittayksikkö



PC689863—UN—26SEP25

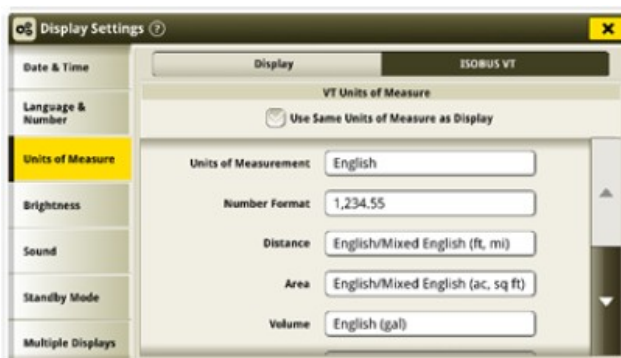
Mittayksiköt-välilehti

Erilaisia asetteluja voi tehdä sekä monitoria että ISOBUS VT -monitorissa näkyviä ohjausyksiköitä varten. Muuta asetuksia valitsemalla jompikumpi välilehti.

Näyttö

Valitse englantilainen, metrinen tai yhdistetty englantilainen.

ISOBUS VT



PC689857—UN—26SEP25

ISOBUS VT

ISOBUS VT -monitorissa näkyvien ohjausyksiköiden kohdalla voi käyttää eri mittayksiköitä kuin muiden ruudussa näkyvien tietojen kohdalla. Poistamalla valintamerkin kohdasta Käytä samoja mittayksiköitä kuin monitorissa voi ottaa käyttöön seuraavien tietojen luetteloruudut:

- Mittayksiköt
- Numeromuoto
- Etäisyys
- Alue
- Äänenvoimakkuus
- Massa
- Lämpötila
- Paine

- Voima

HUOMAA: On mahdollista käyttää samoja mittayksiköitä kuin näytössä.

Kirkkaus



Kirkkauden välilehti

PC684078—UN—26SEP25

Kirkkaustila

• Automatiikka

Automatiikka on suositeltava asettelu. Tämä asetus synkronoi näytön kirkkauden ohjaamon valokatkaisimen kanssa. Jos ohjaamon valot ovat pois päältä, monitori on päivätilassa. Jos ohjaamon valot palavat, monitori on yötilassa.

• Päivä- ja yötilat

Valitse jompikumpi tila, mikäli et halua näytön kirkkauden määräytyvän valokatkaisimen asennon perusteella.

HUOMAA: Valittu tila ei vaikuta toisen monitorin kirkkaussäätöön. Toisen näytön kirkkaus on säädettävä sen omista asetuksista.

Kirkkausasetukset

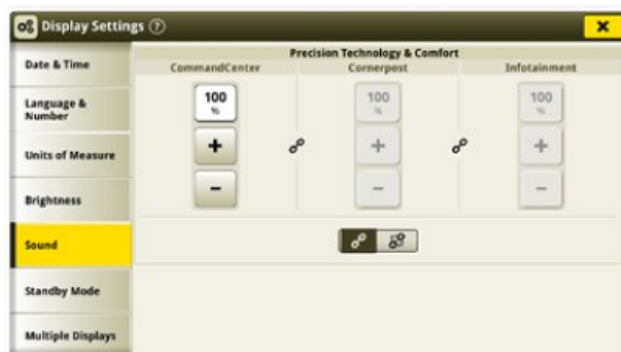
Avaa jommankumman asettelupainikkeen avulla haluamasi kirkkaustilan ponnahdussivu.

- Päivä
- Yö

Päivä- ja yöasetuksissa on mahdollista säätää kirkkausprosenttia:

- Täsmäteknologia ja mukavuus
- Näkyvyys

Ääni



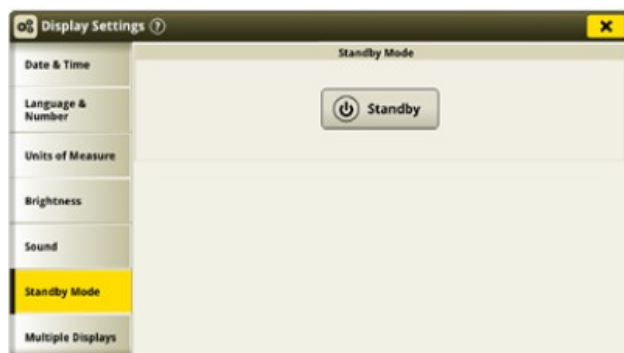
PC689861—UN—26SEP25

Ääniasetelujen välilehti

Näytön äänenvoimakkuutta voi muuttaa painamalla lisäys- ja vähennyspainikkeita (+) ja (-), jotka koskevat seuraavia:

- CommandCenter
- Kulmapilari
- Viihde

Valmiustila



PC689862—UN—26SEP25

Valmiustilan välilehti

HUOMAA: Valmiustila ei ole käytettävissä ruiskutuslaitteissa. Valmiustilapainiketta käytetään näytön virran katkaisemiseen.

Aseta näyttö virransäästötilaan käyttämällä valmiustilaa.

Useita näyttöjä



PC689860—UN—26SEP25

Usean monitorin avulla tapahtuvan näytön välillehti

HUOMAA: Asetusten muuttamista yksitellen EI suositella.

Koneessa käytetään useita näyttöjä usein erityyppisten tietojen antamiseen samanaikaisesti käyttäjälle, mikä mahdollistaa paremman hallinnan, valvonnan ja päätöksenteon.

Useita näyttöjä voi käyttää kahdella tavalla. Molemmat näytöt voivat olla Precision Ag -näyttöjä, tai vain yksi niistä

voi olla Precision Ag -näyttö, kun toinen on laajennettu näyttö. Usean näytön asetukset on määritettävä vain, kun käytetään kahta täsmäviljelynäyttöä. Kaksoisnäytön asetuksia ei tarvitse muuttaa.

Esimerkiksi 8R-traktoreissa käytetään useita näyttöjä. Nämä näytöt voidaan määrittää kahdella tavalla.

1. CommandCenter on integroitu valinnaiseen kaksoisnäyttöön. Molemmat näytöt toimivat saman prosessorin avulla, joten usean näytön asetuksia ei tarvitse määrittää.
2. CommandCenter-näyttö on yhdistetty universaaliin G5-näyttöön. Jokaisella näytöllä on oma prosessorinsa, joten usean näytön asetukset on määritettävä.

CommandCenter-näyttö on ensisijainen käyttöliittymä koneen toiminnan valvontaan ja ohjaukseen sekä tietojen, kuten ajolinjan ohjauksen, koneen asetusten, työkoneen hallintalaitteiden ja suorituskykytietojen, näyttämiseen. Kaksoisnäyttöä, joka on yleensä asennettu ohjaamon oikealle puolelle, voidaan käyttää lisätietojen, kuten kamerasyötteiden, dokumentaation, peltokartoituksen tai diagnostiikkatyökalujen, näyttämiseen.

Jos toimintoja on tarpeen määrittää yksitellen, kytke toiminnot PÄÄLLE tai POIS vaihtokytkimillä. Valitse sitten kunkin toiminnon prioriteetti.

Precision Ag -toiminnot

Täsmäviljelytoiminne on näyttötoiminne, joka käyttää

tietoon perustuvia teknologisia ratkaisuja täsmäviljelyyn. Näiden toimintojen tarkoituksena on auttaa viljelijöitä optimoimaan toiminta tekemällä tietoon perustuvia päätöksiä.

Näiden toimintojen avulla viljelijät voivat kerätä reaaliaikaisia tietoja, käyttää peltokartoitusta, analysoida pellon muuttuvia olosuhteita ja ottaa käyttöön paikkakohtaisia hallintakäytäntöjä. Näin voidaan parantaa tuottavuutta, vähentää tuotantopanoskustannuksia, minimoida ympäristövaikutuksia ja kehittää maatalan yleistä ekologista kestävyyttä.

Lisää tehokkuutta, tee tarkempia päätöksiä ja saavuta parempia tuloksia hyödyntämällä täsmäviljelytoimintoja. Täsmäviljelytoimintoja ovat esimerkiksi AutoTrac, osiohallinta ja dokumentaatio.

ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto

ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto määrittää, voiko CommandCenter näyttää virtuaalipäätteen (VT) käyttöliittymiä.

ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto 2

HUOMAA: Jos kaksoisnäyttöä ei ole kytketty, ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminnon 2 vaihtopainike näkyy harmaana.

HUOMAA: ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto 2 edellyttää Premium-tilausta.

ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto 2 määrittää, voiko CommandCenter näyttää VT-käyttöliittymän kaksoisnäytössä.

ISOBUS-sertifiointi

ISOBUS-sertifioinnin kytkentä poistaa käytöstä alkuperäisen GreenStar-näytön G5-näytössä. Ota käyttöön alkuperäinen GreenStar-näyttö kytkemällä ISOBUS-sertifiointi pois päältä.

Työtehtävien ohjausyksikkö

TÄRKEÄÄ: ÄLÄ kytke täsmäviljelytoimintoja käyttöön kumpaankin näyttöön. Ajolinjan ohjaus ja muut toiminnot eivät toimi kunnolla.

HUOMAA: ISOBUS-työkoneiden tarkastelutoimintoa kutsutaan GreenStar 2- ja GreenStar 3-näytöissä myös nimellä ISOBUS VT.

Työtehtävien ohjausyksikkö (TC) määrittää, voiko CommandCenter lähettää ja vastaanottaa TC-komentoja työkonen ohjainyksiköillä. Tämä sisältää osiohallintaviestit.

Tiedostopalvelin

HUOMAA: Kun käytössä on useita näyttöjä, varmista että tiedostopalvelin on aktiivisena vain yhdessä näytössä.

Tiedostopalvelin siirtää koneen ja työkoneen välillä tiedostoja tai muun muotoisia tietoja, kuten määrittystiedostoja, lannoitetaulukoita ja kielitiedostoja. Tiedostopalvelimen toiminta edellyttää USB-asemaa. Työkoneen lähettämät tiedot tallennetaan USB-aseman Fileserver-kansioon.

Prioriteettiasetus

HUOMAA: Tarkista kunkin näytön prioriteetti valitsemalla tilakeskuksen virtuaalipäätteen painike.

Prioriteettiasetus (tunnetaan myös toiminnon esiintymänä), määrittää kullekin näytölle prioriteetin, jota käytetään eri toimintoja ladattaessa. Esimerkki: Jos työkoneen tarkastelutoiminnolla CommandCenterissä on prioriteetti 1 ja GreenStar 3 2630:lla on prioriteetti 2 (Toiminnon esiintymä), ISOBUS-työkoneet näytetään useimmissa tapauksissa CommandCenterissä.

ZIDXK1X,1759230099081-22-06OCT25

Näytönvalitsin



Näytönvalitsin

PC28704—UN—25AUG22

Käytä näytönvalitsinta luodaksesi ja muokataksesi työsiivuja ja pikavalintapalkkeja jotta tärkeitä tietoja ja toimintoja voidaan käyttää etusivulta.

Työsiivut ovat "moduuleita" (lohkoja, jotka sisältävät tietoja ja toiminnevalitsimia). Moduuleita voi lisätä tai poistaa, minkä lisäksi moduulien sijaintia suoritussivulla voi muuttaa.

Työsiivut on ryhmitelty yhteen työsiivusarjojen luomista varten. Työsiivusarjoja voidaan luoda yksittäiselle työtehtävälle (istutukselle tai maanmuokkaukselle) tai eri käyttäjien asetusten mukaan.

Työsiivuja voidaan luoda ja tallentaa rajaton määrä. Voidaan luoda rajoittamattomia työsiivusarjoja, joissa voi olla enintään kymmenen työsiivua sarjaa kohti.

Mukautettuja työsiivuja voidaan tuoda samankokoisista G5-näyttöistä. Tuodut työsiivut ovat käytettävissä Kaikki työsiivut -välilehdellä.

Siirry Näytönvalitsimeen

1. Valitse Valikko.

2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse toiminne "Ulkoasun hallinta".

Työsiivusarjat



Työsiivusarjat

PC15336—UN—10JUL13

Työsiivusarja tarkoittaa yksittäistä työtehtävää (istutusta tai maanmuokkausta) varten muodostettua enintään 10 työsiivun kokonaisuutta. Vain aktiivisen työsiivusarjan sivut näytetään, kun työsiivuja selataan pääsivulla.

Kun valitset työsiivusarjan, Muokkaa työsiivusarjaa -sivu tulee näkyviin.

Lisää työsiivusarja



PC28705—UN—25AUG22

- A—Uuden sarjan luonti
B—Aktiivisen sarjan muuttaminen

Uuden työsiivusarjan voi luoda painamalla painiketta "Luo uusi sarja" (A). Olemassa olevan työsiivusarjan voi valita painamalla painiketta "Vaihda aktiivista sarjaa" (B).

Muokkaa työsiivusarjan työsiivuja



PC28706—UN—25AUG22

- A—Muokkauspainike
B—Kahdennuspainike
C—Ylös-painike
D—Alas-painike
E—Poistopainike

Hae työsiivujen muokkaamiseen tarkoitettu painikerivi näyttöön valitsemalla jokin työsiivuista (suoritussivuista).

Muuta työsiivun sisältämiä moduuleja painamalla muokkauspainiketta (A).

Luo uusi, samat moduulit sisältävä työsiivu painamalla Kaksoiskappale-painiketta (B).

Muuta työsiivujen järjestystä ylös- tai alas-painikkeilla (C ja D). Työsiivujen järjestystä käytetään, kun sivuja selataan etusivulla.

Työsiivun voi poistaa työsiivusarjasta painamalla poistopainiketta (E). Työsiivu poistetaan työsiivusarjasta, mutta se on edelleen kaikkien työsiivujen luettelossa.

HUOMAA: Poistopainiketta ei näy, jos työsisivusarjassa on vain yksi työsisivu.

Muokkaa työsisivusarjoja

Muokkaa nimeä, pikavalintapalkkia, tai lisää työsisivuja työsisivusarjaan.

Työsisivun nimi



PC28707—UN—25AUG22

A—Muokkausepainike

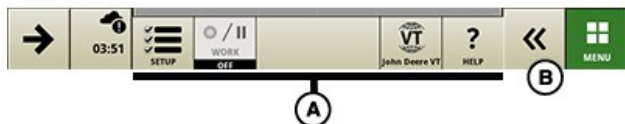
B—Muiden työsisivujen sisällytyspainike

Jokaisella työsisivulla tulee olla ainutkertainen nimi. Voit nimetä suoritussivusarjan tai nimetä sen uudelleen valitsemalla Muokkaa-painikkeen (A).

Lisää tai muuta työsisivusarjalle määritettyä pikavalintapalkkia painamalla Muokkaa-painiketta.

Lisää työsisivusarjaan olemassa oleva työsisivu valitsemalla painike "Sisällytä muita työsisivuja" (B).

Pikavalintapalkit



PC28914—UN—19JAN23

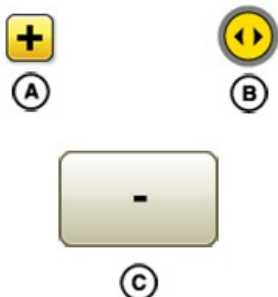
Toiminnevalitsimet

A—Pikavalintapalkki

B—Pikakäytön toiminnevalitsin

Pikavalintapalkkiin on koottu näytön pikapainikkeet, joilla voi tarkastella tilatietoja ja käyttää toiminteen toimintoja nopeasti. Pikavalintapalkki muodostuu korkeintaan yhdeksästä pikavalintakuvakkeesta.

Pikavalintapalkit-välilehdellä voit valita, muokata tai luoda pikavalintapalkin. Pikavalintapalkkeja on mahdollista tuoda Tiedostonhallinta-toiminteella.



PC28708—UN—25AUG22

Pikavalintapalkin muokkaus

A—Uuden pikavalinnan luontipainike

B—Pikavalinnan siirtopainike

C—Pikavalinnan poistopainike

Pikavalintapalkin muokkaus

Pikavalintapalkin pikapainikkeita voidaan lisätä, poistaa ja järjestää uudelleen.

HUOMAA: Sama pikapainike voidaan sijoittaa pikavalintapalkkiin kerran.

Voit luoda uuden pikavalintapalkin valitsemalla Luo uusi pikavalinta -painikkeen (A) ja valitsemalla sisällöltään sopivat toiminnot. Etsi luettelosta haluamasi toiminnon pikavalintapainike ja valitse Lisää-painike.

Kun pikapainike on lisätty pikavalintapalkkiin, korosta se valitsemalla. Paina pikapainiketta (B) ja vedä se tämän jälkeen tyhjälle alueelle.

Jos haluat poistaa pikapainikkeen, korosta se valitsemalla ja valitse sitten Poista pikavalinta -painike (C).

Kaikki työsisivut



PC15340—UN—10JUL13

Kaikki työsisivut

HUOMAA: Työsisivuja voidaan tuoda ja viedä Tiedostonhallinta-toiminteella.

Kaikki työsisivut -välilehti näyttää kaikki näytölle luodut työsisivut. Välilehti sisältää nykyiset työsisivut, jotka ovat aktiivisessa sarjassa, sekä työsisivut, joita käytetään muissa työsisivusarjoissa.

Työsisivun (suoritussivun) muokkaaminen



PC28709—UN—25AUG22

A—Muokkausepainike

B—Kahdennuspainike

C—Poistopainike

Hae työsisivujen muokkaamiseen tarkoitettu painikerivi näyttöön valitsemalla jokin työsisivuista (suoritussivuista).

Muuta työsisivun sisältämiä moduuleja painamalla muokkausepainiketta (A).

Luo uusi, samat moduulit sisältävä työsisivu painamalla Kaksoiskappale-painiketta (B).

Suoritussivun voi poistaa näytöstä painamalla poistopainiketta (C). Suoritussivu katoaa tällöin pysyvästi sekä näytöstä että aktiivisesta sarjasta.

HUOMAA: Poistopainike puuttuu näytöstä, mikäli valittuna on tehtaan perusasetuksiin kuuluva työsiivu.

Luo uusi työsiivu



PC28710—UN—25AUG22

Luo uusi työsiivu -painike

Uuden työsiivun voi luoda painamalla painiketta Luo uusi työsiivu.

Suoritussivujen lisääminen, muokkaaminen ja kahdentaminen

Ruudussa näkyvä käyttöliittymä on sama niin suoritussivun lisäämisen, muokkaamisen kuin kahdentamisenkin yhteydessä. Uusi työsiivu on aluksi tyhjä. Kahdennetut tai muokatut työsiivut sisältävät puolestaan moduuleja jo valmiiksi.

Työsiivun nimi



A



B

PC28707—UN—25AUG22

A—Painike "Lisää moduuli"
B—Muokauspainike

Jokaisella työsiivulla tulee olla ainutkertainen nimi. Suoritussivun voi nimetä (uudelleen) painamalla muokauspainiketta (A).

Lisää moduuli

Paina painiketta "Lisää moduuli" (B) ja valitse sisällöltään sopiva sovellus. Hae luettelosta tarvittavat tiedot sisältävä moduuli ja paina lisäyspainiketta.

HUOMAA: Sama moduuli voidaan asettaa suoritussivulle vain kerran.

HUOMAA: Aloita suuremmilla moduuleilla ja täytä sitten tila lisäämällä pienempiä moduuleita.

Voit määrittää moduulin tarvitseman tilan ruudukon avulla.

Moduulien uudelleenjärjestely



PC28712—UN—25AUG22

Moduulin siirtäminen

Valitse työsiivulle lisätty moduuli. Valitsemisen jälkeen moduuli näkyy korostettuna. Paina moduulia, ja siirrä se tyhjään kohtaan.

Moduulin poistaminen



PC28711—UN—25AUG22

Poista moduuli -painike

Valitse moduuli, jolloin moduuli näkyy korostettuna. Paina sitten poistopainiketta.

Eri työsiivujen haku etusivulle

Guidance

PC28713—UN—25AUG22

Otsikkopalkki



PC28714—UN—25AUG22

Seuraava- ja Edellinen-painikkeet

A—Otsikkopalkki

B—Seuraavan ja edellisen työsiivun painikkeet

Jos aktiiviseen työsiivusarjaan kuuluu useampi kuin yksi sivu, on useita tapoja valita etusivulla näkyvä työsiivu.

Otsikkopalkki (A)

Valitse etusivun yläreunassa olevan otsikkopalkin avulla ruutuun luettelo kaikista aktiiviseen valikoimaan kuuluvista työsiivusta. Valitse tarkasteltava työsiivu, luo uusi työsiivu, muokkaa työsiivusarjaa tai valitse toinen työsiivusarja tarkasteltavaksi.

Seuraavan ja edellisen työsiivun painikkeet (B)

Työsiivulta toiselle voi siirtyä valitsemalla joko vasemmalle tai oikealle osoittavan nuolen.

Pyyhkäisyliike sormella (C)

Selaa työsiivuja pyyhkäisemällä sormea näytön poikki vasemmalle tai oikealle.

ct47125,1708275551174-22-18FEB24

Käyttäjät ja käyttöoikeudet



Käyttäjät ja käyttöoikeudet

PC28700—UN—25AUG22

Sovelluksen "Käyttäjät ja käyttöoikeudet" avulla voi hallita käyttäjäprofiilien asetteluja siten, että käyttäjät eivät pääse käsiksi joihinkin toimintoihin.

Välilehti "Käyttäjäprofiilit"

- Vaihda näytön profiilia ja aseta PIN-tunnus järjestelmänvalvojan oikeuksille.

Välilehti "Käyttöoikeusryhmät"

- Tässä kohdassa voi tallentaa lukittavat näyttötoiminnot.

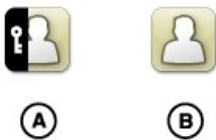
PIN-turvakoodi-välilehti

- Ota näytön lukitus käyttöön. Näytön käyttöön vaaditaan kuljettajan tai järjestelmänvalvojan PIN.

Siirry käyttäjiin ja käyttöoikeuksiin

- Valitse Valikko.
- Valitse Järjestelmä-välilehti.
- Valitse toiminne Käyttäjät ja käyttöoikeudet.

Käyttäjäprofiilit



- A—Pääkäyttäjän profiili
B—Käyttäjän profiili

PC28701—UN—25AUG22

Monitoriin voi asettaa jommankumman kahdesta profiilista: pääkäyttäjän tai käyttäjän profiilin. Kulloinkin käytössä oleva profiili on nähtävissä profiililuettelon yläpuolella.

Pääkäyttäjän profiili (A)

Pääkäyttäjän profiilin asetuksena on aina "Rajoittamattoman käyttöoikeuden ryhmä". Näin pääkäyttäjä pystyy käyttämään rajoitusta kaikkia toimintoja sekä lukitsemaan ja vapauttamaan käyttäjän profiilin toimintoja. Käyttäjien pääsyn kohtaan "Pääkäyttäjän profiili" voi estää PIN-tunnuksen asettamisen avulla.

Käyttäjän profiili (B)

Käyttäjän profiilin asetuksena on aina "Rajoitetun käyttöoikeuden ryhmä". Profiili rajoittuu vain niihin toimintoihin, joita varten sille on myönnetty käyttöoikeus. Kohdan "Käyttäjän profiili" tulee olla valittuna ja kohtaan "Pääkäyttäjän profiili" tulee olla syötetty PIN-tunnus lukittavia toimintoja varten.

Aktiivisen profiilin vaihtaminen



PC28702—UN—25AUG22

- A—Painike "Muuta profiilia"
B—Muokauspainike
C—Katselupainike

Paina painiketta "Muuta profiilia" (A) ja valitse jokin profiili luettelosta.

HUOMAA: Jos pääkäyttäjän profiilia varten on luotu PIN-tunnus, tämä tunnus on syötettävä siirryttäessä kohdasta "Käyttäjän profiili" kohtaan "Pääkäyttäjän profiili".

PIN-tunnuksen lisääminen/muuttaminen

Paina pääkäyttäjän profiilin muokauspainiketta (B). Paina painiketta Lisää/muuta PIN-tunnus.

Käyttöoikeusryhmä

Käyttöoikeusryhmät-valikossa voidaan asettaa, näyttää tai muokata rajoitetun käyttöoikeusryhmän käyttöoikeuksia.

Täysien käyttöoikeuksien ryhmä

Täysien käyttöoikeuksien ryhmä voi käyttää kaikkia näytön ominaisuuksia. Täysien käyttöoikeuksien ryhmää ei voi muokata.

Rajoitettujen käyttöoikeuksien ryhmä

Järjestelmänvalvoja voi rajoittaa rajoitetun käyttöoikeuden ryhmän käyttämään vain tiettyjä toimintoja. Rajoitetun käyttöoikeuden ryhmiä voi muokata vain, jos järjestelmänvalvojan profiili on aktiivisena profiilina.

Muokkaa käyttöoikeuksia



PC28703—UN—25AUG22

- A—Kuvake "Lukituksen avaus"
B—Kuvake "Lukitseminen"

Jokaisen luetteloon kuuluvan sovelluksen kohdalla on

"Kokonaan lukitsematta", mikäli yksikään sovelluksen toiminnoista ei ole lukittu. Jos toimintoja lukitaan, lukittavat toiminnot ilmestyvät sovelluksen nimen alapuolelle ja myös kuvake muuttuu lukitustilan kuvakkeeksi.

Korosta sovellus valitsemalla se ja valitse sitten Muokkaa-painike.

Sivulla "Käyttöoikeusryhmien muokkaus" on nähtävissä luettelo toiminnoista, jotka voi lukita tai vapauttaa kunkin toiminnon vieressä olevan lukitsemiseen ja lukituksen vapauttamiseen tarkoitetun katkaisimen avulla. Tallenna käyttöoikeusryhmien muutokset sulkemalla sivu.

PIN-turvakoodi

Kun PIN on käytössä, se on annettava, ennen kuin näytön toimintoja voi käyttää. Järjestelmänvalvoja- ja kuljettajaprofiileille voi määrittää erilliset PIN-koodit.

Jos näytölle tehdään tehdastietojen nollaus tai järjestelmän palautus, käyttäjän PIN-koodit menetetään. Järjestelmänvalvojan PIN-koodi tallentuu ja näyttö pysyy lukittuna virran kytkemisen jälkeen.

Tilapäinen pääsy

Näyttö siirtyy tilapäisen pääsyn tilaan, jos käyttäjä antaa PIN-koodin väärin viidesti. Kaikki näytön ominaisuudet ovat käytettävissä 24 tuntia. Kun tilapäisen pääsyn aika on kulunut loppuun, näytön lukituksen avaamiseksi tarvitaan pääavauskoodi.

Hanki pääavauskoodi

1. Kirjaudu sisään tilillesi osoitteessa myjohndeere.com.
2. Valitse StellarSupport.
3. Valitse Maatalous & ympäristönhoito.
4. Valitse Tuotteen aktivointi.
5. Valitse Näytä.



i-painike

PC26541—UN—21NOV18

6. Valitse lukittu näyttö ja sitten i-painike oikealta puolelta.

Product	Issued	Activation Code
Basics (RU)	2018/09/20	684mfng5-1fg3vhcm-5bs7vtz8n

Security PIN Code	Challenge Code	ex: ABC123	Retrieve Code
			A

PC26539—UN—21NOV18

A—Koodin hakupainike

7. Anna tehtäväkoodi näytöstä ja valitse sitten Hae koodi -painike (A) saadaksesi pääavauskoodin.

Forgot Pin

To Reset Your PIN(s):
Log in to your customer account to obtain a Master Unlock Code. All user PINs will reset and Security PIN Code will be turned off upon successful unlocking.

Display Serial Number: PCGU6UA500088

Challenge Code: 3sdrsrbf

Master Unlock Code: [Input field with B icon]

Buttons: Cancel, Unlock

PC26540—UN—21NOV18

B—Lukituksen pääavauskoodi

8. Syötä näyttöön lukituksen pääavauskoodi (B).

ct47125,1708275551037-22-18FEB24

Langattomat asetukset



Langattomat asetukset

PC28801—UN—29AUG22

Luo yhteys langattomaan verkkoon kohdan Langattomat asetukset avulla, tai luo langaton verkko, jonka kautta voit luoda yhteyden kannettavien laitteiden ja koneen välille. Langattomat asetukset -sovellus käyttää JDLINK-modeemia tai langatonta USB-sovitinta.

HUOMAA: Langattomat asetukset -sivun toiminnot ovat käytettävissä vain JDLINK-modeemille, kun modeemi tai MTG on aktiivinen koneen CAN-väylässä.

Langattomat asetukset eivät ole käytettävissä, kun JDLINK-modeemi on yhdistetty koneeseen vain Ethernet-yhteyden kautta. JDLINK-modeemi on yhdistettävä koneen CAN-verkkoon, jotta näitä asetuksia voidaan käyttää.

Siirry Langattomiin asetuksiin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Langattomien asetusten toiminne.

Lisätietoja Kone langattomaan- tai Mobiili koneeseen -yhteyden luomisesta on näytötessä.

Kone langattomaan



Kone langattomaan

PC24041—UN—05APR17

HUOMAA: Ulkoista langatonta Internet-sovitinta voidaan käyttää langattoman yhteyden muodostamiseksi koneeseen. Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjäsi, jolta saat täydellisen luettelon yhteensopivista laitteista.

Kone langattomaan -toiminto yhdistää koneen langattomaan verkkoon käyttämällä JDLINK-modeemia.

Voit käyttää Kone langattomaan -toimintoa seuraaviin:

- Over-the-Air-ohjelmistopäivitykset
- Etädiagnostiikka
- Etänäytön käyttö (RDA)
- Verkkolisenssit
- Data Sync -suoratiedonsiirto henkilökohtaisen tukiaseman kautta

HUOMAA: Kone langattomaan on pois käytöstä, kun John Deere Machine Sync -toiminne on käytössä.

Mobiili koneeseen



Mobiili koneeseen

PC24042—UN—05APR17

Mobiili koneeseen -toiminto määrittää JDLINK-modeemilla langattoman verkon, jonka kautta langattomat laitteet yhdistetään koneeseen.

Voit käyttää Mobiili koneeseen -toimintoa seuraaviin:

- John Deere Connect Mobile

HUOMAA: Mobiili koneeseen on pois käytöstä traktoreissa, kun John Deere Machine Sync -toiminne on käytössä. Traktorien käyttäjien on käytettävä Machine Sync -toiminnetta voidakseen muodostaa yhteyden pääverkkoon.

ZIDXK1X, 1749533996335-22-20OCT25

COM-porttiasetukset



COM-porttiasetukset

PC28803—UN—29AUG22

COM-porttiasetustoiminnetta käytetään määrittämään RS232-signaali siten, että näyttö voi viestiä eri ohjainyksiköiden tai laitteiden välillä.

Siirry COM-porttiasetuksiin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse sovellus COM-porttiasetukset.

HUOMAA: Laitteiden yhdistämiseen COM-portteja käyttämällä tarvitaan lisäjohtosarja. Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään.

Näytössä on kaksi sarjaan kytkettyä COM-porttia, joita voidaan käyttää seuraavien laitetyyppien liittämiseen:

- Field Doc -liitäntä
- GPS (Global Positioning System) -vastaanotin
- Typen (N) Sensing (valmistajat: Yara ja Fritzmeier)
- GreenSeeker
- LH 5000
- Viljavaunun vaaka

Field Doc -yhteyden vaatimukset:

- Baudi-nopeudeksi on asetettu 9600.
- Raven-ohjainyksikön tietojen kirjaus on käytössä.
- Tietojen kirjauksen käynnistysarvo on alle 3 sekuntia (suositus on 1 sekuntia tai vähemmän).

Sarja-GPS:n vaatimukset:

HUOMAA: AutoTrac-ohjaus ei ole yhteensopiva kolmannen osapuolen RS232 GPS:n kanssa.

- Baudi-nopeudeksi on asetettu 19200.
- Lähtönopeus asetettu arvoon 1 tai 5 Hz (ajolinjan ohjaus vaatii 5 Hz).
- Vastaanotin on asetettu lähettämään seuraavia viestejä:
 - GGA
 - GSA
 - RMC
 - Databittejä 8
 - Ei pariteettia

- Stop-bittejä 1
- Ei virtauksen ohjausta

Typen (N) Sensing -määrittys

1. Asenna, kalibroi ja määritä N-Sensing-järjestelmä valmistajan käyttöohjeen mukaisesti.
2. Määritä COM-portin asetukset laitteen tyyppin ja valmistajan mukaan.
3. Valitse Tavoitenopeus/RX-arvoksi N-Sensing Työasetukset-toiminteen työyhteenvetosivulla.

GreenSeeker-asetukset

1. Asenna, kalibroi ja määritä GreenSeeker-järjestelmä valmistajan käyttöohjeen mukaisesti.
2. Määritä COM-portin asetukset laitteen tyyppin mukaan.
3. Valitse Tavoitenopeus/RX-arvoksi GreenSeeker Työasetukset-toiminteen työyhteenvetosivulla.

LH 5000 -asetukset

1. Asenna, kalibroi ja määritä LH 5000 -järjestelmä valmistajan käyttöohjeen mukaisesti.
2. Määritä COM-liitännän asetukset käyttämällä laitetyyppejä Field Doc Connect ja valmistajaa LH Technologies.
3. Valitse LH 5000 Työkonehallinta-toiminteessa.

Viljavaunun asetukset

1. Asenna, kalibroi ja määritä viljavaunujärjestelmä valmistajan käyttöohjeen mukaisesti.
2. Valitse Viljavaunu kohdassa Laitetyyppi.
3. Valitse viljavaunun valmistaja.

COM-portin diagnostiikka

COM-porttidiagnostiikkaa käytetään sen määrittämiseen, täyttyvätkö yhdistetyn ohjainyksikön tai laitteen käyttöä koskevat vaatimukset. COM-porttidiagnostiikassa näkyvät arvot määrittävät laitetyypin mukaan.

HUOMAA: Jotkin viljavaunun vaakavalmistajat vaativat tietyt ohjelmistoversiot ja vaaka-asetukset, jotta vaaka näkyy John Deere -näytössä.

ch177nn,1726040111160-22-08OCT25

Alkuperäinen GreenStar-näyttö



PC28804—UN—29AUG22

Alkuperäinen GreenStar-näyttö

Alkuperäinen GreenStar-monitori -toiminteen avulla G5 CommandCenter -monitori voi viestiä sellaisten ohjainyksiköiden kanssa, jotka on suunniteltu käytettäväksi alkuperäisen GreenStar-monitorin ja CCD-väylän sisältävien 00-sarjan, 10-sarjan ja 20-sarjan traktoreiden kanssa.

HUOMAA: Katso yhteensopivat koneet ja työkoneet G5-näyttöjen yhteensopivuuskaaviosta osoitteesta www.stellarsupport.deere.com.

Siirry kohtaan Alkuperäinen GreenStar-näyttö

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Alkuperäinen GreenStar-näyttö.

Alkuperäinen GreenStar-näyttö on oletuksena pois käytöstä ja sen voi ottaa käyttöön tai poistaa käytöstä Alkuperäinen GreenStar-näyttö -toiminteen lisäasetuksissa.

ct47125,1708275550824-22-18FEB24

Konemonitori



Konemonitori

PC28820—UN—20SEP22

Mittaristo näyttää konekohtaiset suoritusarvot. Arvojen ryhmiin kuuluvat:

- Nopeus ja teho
- Polttoneste ja paine
- Lämpötila
- Sähkö
- Tunnit

HUOMAA: Jokaisessa ryhmässä käytettävissä olevat arvot riippuvat koneen mallista.

Ryhmästä toiseen voi siirtyä sivun vasemmassa reunassa olevien välilehtien kautta. Yksittäistä arvoa koskevan ponnahdusikkunan voi avata painamalla ruutua kyseisen arvon kohdalta.

Jos jokin arvo ei ole käytettävissä, sen paikalla on näytössä viiva.

Siirtyminen mittaristoon

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse toiminne Konemonitori.

ct47125,1740581994094-22-26FEB25

Toiminta—Työ- ja peltoasetukset

Laitteiston hallinta



Laitteiston hallinta

PC28716—UN—25AUG22

Siirry koneen ja työkoneen profiiliasetuksiin valitsemalla Työkonehallinta-toiminne. Profiiliasetukset ovat tärkeitä John Deeren täsmäviljelytoimintojen, kuten AutoTrac-ohjauksen, osiohallinnan ja työtietokarttojen, tarkan toiminnan kannalta.

Siirry työkonehallintaan

1. Valitse valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Työkonehallinta-toiminne.

Koneen profiili

Yleiset asetukset

Koneen ohjainyksiköt määrittävät automaattisesti jotkin tiedot, jos näyttö tunnistaa koneen.

Tiettyjen koneiden erityisasetukset näkyvät sivulla vain, kun ne ovat käytettävissä.

HUOMAA: Jotkin mittaustulokset pätevät vain tietyn tyyppisiin koneisiin.

GPS-siirtymät

HUOMAA: Käytettäessä useita työkoneita käytetään vain ensimmäisen työkoneen lateraalista siirtymää.

Vältä virheitä kartoituksessa, dokumentoinnissa ja osiohallinnassa yhdistämällä kaikkien työkoneiden lateraaliset siirtymät ja antamalla se ensimmäisen työkoneen arvoksi. Jos ensimmäinen työkone on 5,1 cm (2 in) oikealle ja toinen 2,5 cm (1 in) vasemmalle, kirjoita 1,3 cm (0,5 in) oikealle.

- **GPS-sivuttaissiirtymä**
 - Etäisyys sivusuunnassa (vasemmalle tai oikealle) koneen keskilinjasta GPS-vastaanottimen keskusta. Tämä arvo on yleensä 0,0, paitsi jos GPS-vastaanotin sijaitsee koneen keskilinjaa vasemmalla tai oikealla puolella.
- **GPS-pitkittäissiirtymä**
 - Pitkittäissuuntainen etäisyys GPS-vastaanottimen keskipisteestä koneen tiettyyn pisteeseen.
GPS-pitkittäissiirtymän mittausta vaihtelee konetyypistä riippuen. Lisätietoja siirtymien mittaamisesta on Näyttötuessa.

- **GPS-korkeus**

- GPS-vastaanottimen pystysuora etäisyys maanpinnasta.

Kytkeäsiirtymä

- Kytkeäsiirtymä on kohta, jossa työkone on kiinnitetty koneeseen. Kytkeäsiirtymä on etäisyys kytkeäsiirtymästä tiettyyn pisteeseen koneessa.

Kytkeäsiirtymän mittausta vaihtelee konetyypistä riippuen. Lisätietoja siirtymien mittaamisesta on Näyttötuessa.

Profiilin palautus tehdasasetuksiin

HUOMAA: Vain näytön havaitsemien koneiden profiiliasetukset on mahdollista palauttaa tehdasasetuksiin.

Koneen oletusprofiiliasetukset on tallennettu koneen ohjainyksiköihin. Näiden asetusten muutokset tallennetaan näyttöön. Voit palauttaa profiilin tehdasasetuksiin valitsemalla Nollaa profiili -painikkeen.

Lisätietoja työkonehallinnasta ja koneen profiilista on opastuskeskuksen näyttötuessa.

Työkoneen profiili

Profiilin nimi asetetaan automaattisesti tunnistetun työkoneen perusteella eikä sitä voi tallentaa. Kuljettaja asettaa profiilin nimet sellaisille työkoneille, joissa ei ole ohjainyksikköä.

G5-näyttö tukee kahta AEF:n (Agricultural Industry Electronics Foundation) sertifioimaa ISOBUS-ohjainyksikköä. Käytettävistä kahdesta ISOBUS-ohjainyksiköstä toisen on oltava etu- ja toisen takatyökoneen ohjainyksiköksi määritetty.

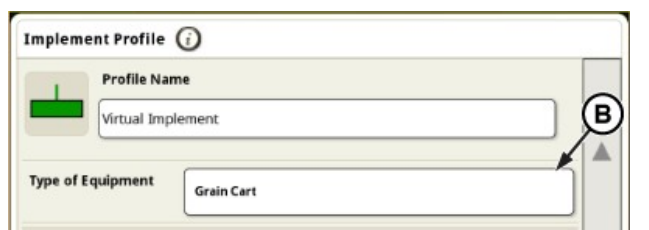
HUOMAA: Jos toista ISOBUS-ohjainyksikköä ei näy työkonehallinnassa, varmista, että koneen etuosan liitin on määritetty.

Takatyökoneille ei voi määrittää useaa ISOBUS-ohjainyksikköä.

Jyväpainon jakoasetukset

Määritä ja linkitä havaittu ja yhteensopiva ISOBUS-vaaka viljavaunutyökoneeseen seuraavasti:

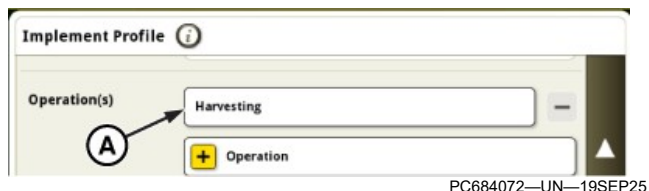
1. Työkoneen profiilin määrittäminen
 - Aseta työkoneen tyyppi viljavaunu



Työkoneen profiili

B—Laitetyyppi

- Määritä toiminnoksi sadonkorjuu.



Toiminto-välilehti

A—Käyttötyyppi

- Unverferth UHarvest Pro ISOBUS Scales -vaakojen lisäasennusvaiheiden erityisvaatimukset vaaditaan Unverferth UHarvest Pro -malleissa:

- Varmista, että UHarvest Pro -ohjelmisto on päivitetty versioon 24.1.0.4 tai uudempaan.
- Varmista, että Unverferth ISOBUS VT -sivulla on valittuna Ota työtehtävien ohjausyksikön tiedonsiirto käyttöön -asetus.

Profiiliasetusten tallennus

Tallenna-painike tallentaa kaikkien välilehtien asetukset ja sulkee Työkoneen profiili -sovelluksen. Tallennus-painiketta ei tarvitse painaa siirryttäessä välilehdeltä toiselle.

Työkoneen profiiliasetukset tallennetaan näyttöön seuraavien tekijöiden mukaan:

- Profiilin nimi
- Havaitun työkoneen ohjainyksikön ISO-nimi

HUOMAA: Määritä työkoneen ohjainyksikössä käyttöä edeltävät asetukset, kuten ajomääritykset, ennen työkoneprofiilin asetusten määrittämistä.

ISO-nimi muuttuu eräiden työkoneen ohjainyksikön asetusten muuttumisen yhteydessä. Tämä sisältää ohjainyksikön asetusten muuttamisen lannoittamisen ja kylvön välillä.

Profiiliasetusten automaattinen tunnistus

HUOMAA: Osiohallinnan on oltava pois päältä, jotta ensimmäistä kertaa traktoriin liitettävä SeedStar 2- tai SeedStar XP -kylvökone tunnistetaan. Ensimmäisen kytkentäkerran jälkeen kylvökone tunnistetaan riippumatta siitä, onko osiohallinta käytössä vai ei.

Jos työkoneen ohjainyksikkö on kytketty, se asettelee eräät työkoneen profiiliasetukset automaattisesti.

Kun ohjainyksikkö liitetään ensimmäisen kerran, näkyviin tulee muistutus Työkoneen profiili luotu. Kun työkone jatkossa kytketään uudestaan, se tunnistetaan ISO-nimensä perusteella, ja näyttöön tallennetut työkoneen profiiliasetukset ladataan.

HUOMAA: Muistutus näkyy aina, jos Määritä myöhemmin on valittu.

Kun tunnistamaton työkone liitetään, sille pitää luoda profiili. Luo työkoneprofiili valitsemalla Työkonehallinnasta painike Lisää työkone.

Jos haluat nähdä nykyisen tunnistetun ISO-nimen, valitse Diagnostiikkakeskus > Ohjausyksikön diagnostiikka -välilehti > valitse Työkoneen ohjausyksikkö > Ohjausyksikön tiedot -välilehti.

Varmista kaikki tarvittavat asetukset ennen käyttöä. Työpistettä ei aseteta automaattisesti.

Liitäntöjen tyypit

- Kytkentätyyppi kertoo, miten työkone on kiinnitetty koneeseen, ja säätelee sitä, miten näyttö määrittää työkoneen liikkeen koneen takana.

Peittokartta, dokumentointi ja osienhallinta edellyttävät Liitännän tyyppi -asetuksia.

- **Kääntyvä siirtymä**

Joissakin työkoneissa on kääntyvä nostolaite, joka kytketään koneen takaosan kolmipistenostolaitteeseen. Näyttöön on tallennettava tieto tämän kääntymisnivellyksen aiheuttamasta siirtymästä, jotta työkoneen liike koneen takana voidaan määrittää oikein. Tämä vaihtoehto on käytettävissä, jos liitäntätyypiksi on valittu kolmipistenostolaite takana.

Työleveys

- Työleveys tarkoittaa kynnettävän, istutettavan, ruiskutettavan tai puitavan alueen leveyttä jokaisella pellon poikki kulkevalla saralla. Sitä käytetään työtietokarttojen luomiseen ja työstetyn alueen laskemiseen. Työleveys on aseteltava sovelluksia "Ajolinjan ohjaus", "Kohdennus" ja "Alueen kokonaismäärät" varten.

Mitat

- **Sivuttaissiirtymä**

Etäisyys sivusuunnassa koneen keskipisteestä työkoneen työleveyden keskipisteeseen. Sivuttaissiirtymän asettelu on tehtävä sovelluksia "Ajolinjan ohjaus" ja "Kohdennus" varten.

HUOMAA: Käytettäessä useita työkoneita käytetään vain ensimmäisen työkoneen lateraalista siirtymää.

Vältä virheitä kartoituksessa, dokumentoinnissa ja osiohallinnassa yhdistämällä kaikkien työkoneiden lateraaliset siirtymät ja antamalla se ensimmäisen työkoneen arvoksi. Jos ensimmäinen työkone on 5,1 cm (2 in) oikealle ja toinen 2,5 cm (1 in) vasemmalle, kirjoita 1,3 cm (0,5 in) oikealle.

• Kiertoliikkeen keskusta

Pitkittäissuuntainen etäisyys liitoksesta työkoneen kiertoliikkeen keskusta työskentelyasennossa. Tavallisesti tämä on työkoneen maan kanssa kosketuksissa oleva kantava osa. Kiertoliikkeen keskustan siirtymä on tärkeä, jotta työkoneen liike kaarteissa voidaan mallintaa tarkasti. AutoTrac-kääntöautomaatiikka, kartoitus ja passiivinen työkoneen ajolinjan ohjaus edellyttävät kiertoliikkeen keskustan asetusta. Kiertoliikkeen keskustan arvo on suositeltavaa vahvistaa, jotta se toimii oikein. Lisätietoja on näyttötuesta.

• Työpiste

Linjaetäisyys liitoksesta käyttökohtaan, esimerkiksi kohtaan, jossa tapahtuu siemenien tai tuotteiden pudotus, sadonkorjaus tai maan muokkaus. Työpisteen asettelu on tehtävä Kartoitus-toiminnasta varten.

• Osan siirtymä (ISOBUS-dataväylään liitetyt työkoneet)

Pitkittäissuuntainen etäisyys kiertoliikkeen keskustasta pisteeseen, jossa työkoneen toiminta tapahtuu. Tämä tarkoittaa esimerkiksi pistettä, jossa työkone pudottaa siemenet tai tuotteen maahan, korjaa sadon tai kyntää maan. Osan siirtymä -asetus on tehtävä sovellusta "Kohdennus" varten.

Työn tallentaminen

- Tallennuksen liipaisimet määrittelevät sen, milloin kartan tallennus ja suoritusnäytön kokonaismäärien laskenta kytkeytyvät päälle ja pois päältä. Kaikki tallennuksen liipaisimet eivät ole käytettävissä kaikissa koneissa.

HUOMAA: Manuaalisessa tilassa käyttäjän on painettava Tallenna- tai Tauko-painiketta työtietokartan tallennuksen käynnistämistä tai pysäyttämistä varten.

Mekaaninen viive

- Mekaaninen viive on aika, joka tuotteelta kuluu

maanpinnan saavuttamiseen PÄÄLLE- tai POIS PÄÄLTÄ -käskyn antamisen jälkeen. Se saattaa olla erilainen kullekin koneen, työkoneen ja näytön yhdistelmälle. Kartoitus-sovellus edellyttää mekaanisen viiveen asetusta. Asetukset ovat välttämättömät osienhallinnan toiminnan kannalta.

HUOMAA: Jotkin ohjainyksiköt saattavat käyttää näyttöä dynaamisesti tunnettujen työkoneen työpisteen ja mitta-arvojen perusteella mekaanisten viivearvojen laskemiseksi automaattisesti.

HUOMAA: Käytöstä poistettu syöttökenttä osoittaa, että ohjainyksikkö on dynaamisesti vuorovaikutuksessa näytön kanssa mekaanisen viiveen parametrien päivittämiseksi.

Ohjekeskus-toiminteen näyttötuesta saa lisätietoja Työkonehallinnasta ja Työkoneen profiilista.

ISOBUS-työkoneiden nollausvaihtoehto



Nollauspainike

PC697601—UN—11FEB26



PC702246—UN—13FEB26

Nollauspainikkeen sijainti

A—Nollauspainike
B—Nollaa profiili

Jokaisen manuaalisesti muutetun ja tallennetun asetuksen vieressä näkyy nollauskuvake "A". Jos profiilia on muokattu, mutta sitä ei ole vielä tallennettu, näiden asetusten nollauskuvaketta ei näytetä. Kun yhtä tai useampaa työkoneen profiiliin asetusta on muokattu ja profiili on tallennettu, käyttäjät voivat nollata kaikki muokatut asetukset yksitellen tai palauttaa kaikki asetukset oletusarvoiksi käyttämällä painiketta "B".

ct47125,1705184704147-22-13FEB26

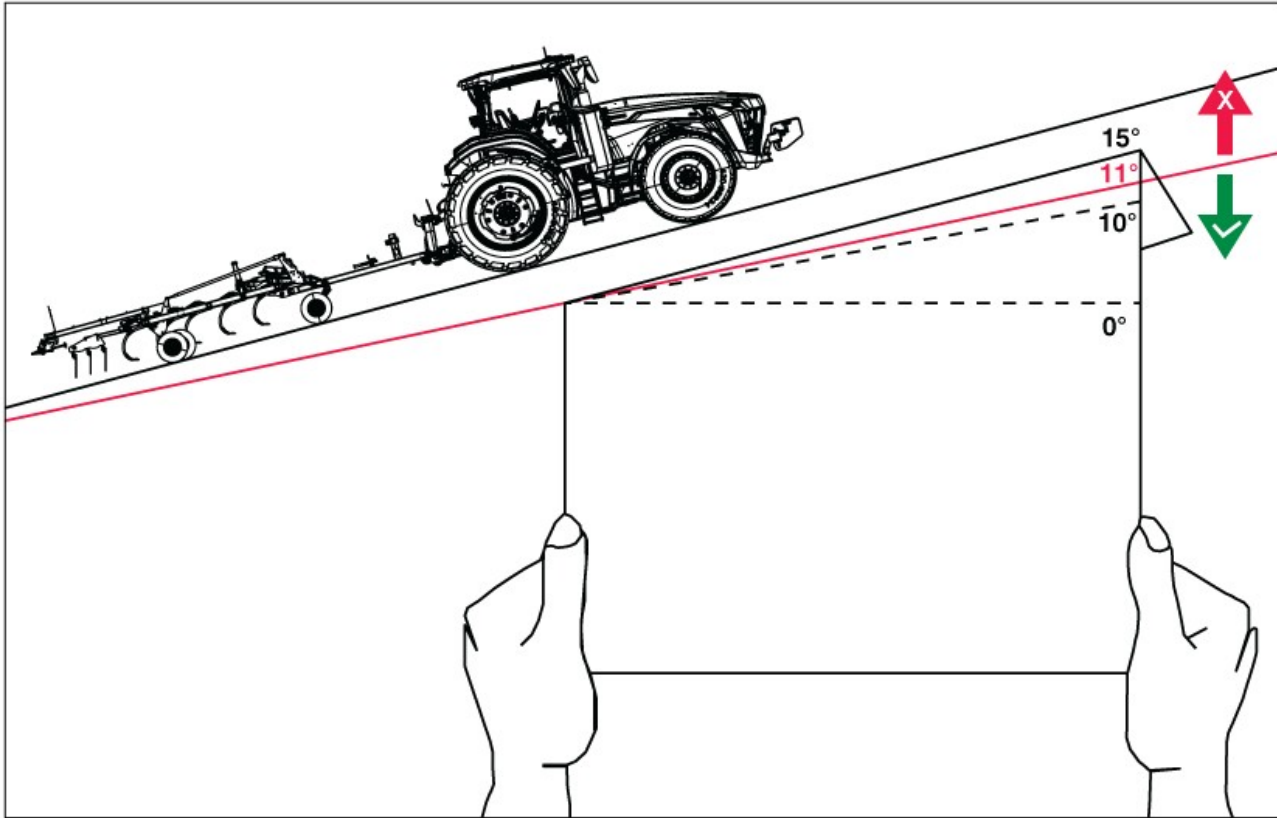
Pellon valinta

Autonomisiin toimintoihin valittua peltoa on harkittava huolellisesti. Hyvän peltoehdokkaan autonomiseen toimintaan vaikuttavat muun muassa seuraavat tekijät:

- Litteä pinnanmuodostus (enintään 11° rinne).

Rinteessä järjestelmä voi rajoittaa nopeuden kuljettajan nopeusasetusta pienemmäksi.

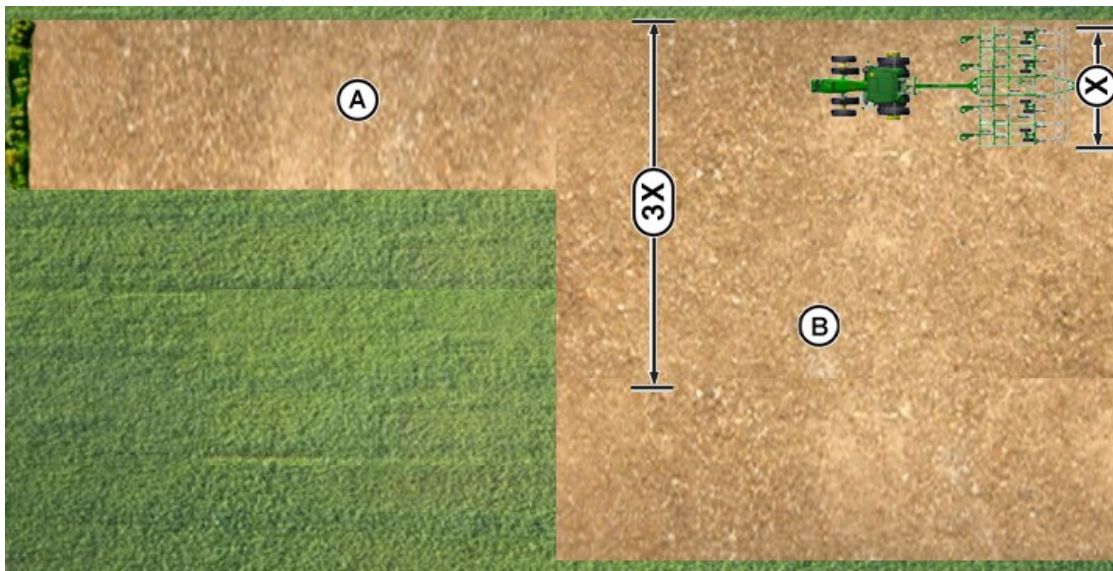
TÄRKEÄÄ: Älä käytä laitteita pellolla, jonka kaltevuus ylittää 11 astetta / 20 prosenttia.



Kone ylittää kaltevuuden

PC620804—UN—27AUG24

- Toimivat peltoalueet, joiden leveys on vähintään 3 kertaa työkoneen leveys



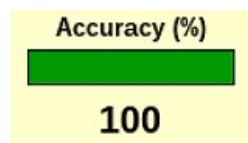
APY80354R—UN—02MAR23

Toimiva peltoalue

- A—Autonomialle hyväksymätön peltoalue (alle 3x)
- B—Autonomialle hyväksytty peltoalue (yli 3x)

TÄRKEÄÄ: Jos yritetään lisätä alue, joka on pienempi kuin kolme kertaa työkoneen leveys, kone saattaa ylittää ulkorajan ja autonominen järjestelmä pysähtyä puskurialueelle.

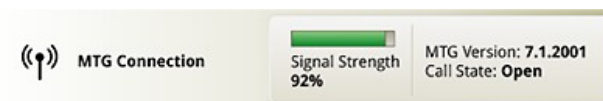
- StarFire-signaalin peitto vähintään 80 % yleisellä tarkkuudella (GAI)



APY80304—UN—01FEB23

Yleinen tarkkuus

- Matkapuhelinsignaalin peitto yli 80 %



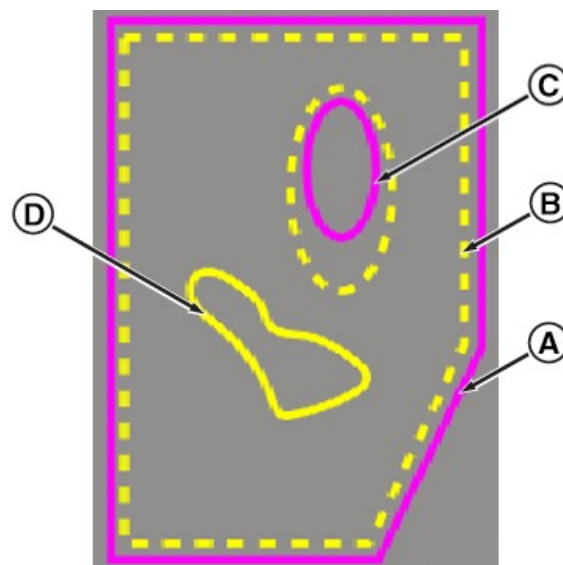
APY80305—UN—01FEB23

Matkapuhelinsignaalin peitto

- Kartoitetut sisäiset esteet (esim. vesistöt, lahdelmat ja pysyvät rakenteet)

TÄRKEÄÄ: Älä luo kapeita väyliä ulkorajalla useiden pellojen yhdistämiseksi.

X—Työkoneen leveys



APY80306—UN—01FEB23

Kartoitettu sisäinen este

- A—Autonomian ulkoraja
- B—Päisteraja
- C—Ohittamaton sisäraja
- D—Ohitettava sisäraja

- Pellot, joissa on yksi suora seurantakulma (esimerkki: Koko pelto on 5° pohjoiseen.)
- Pellot, jotka sallivat päisterajat vähintään kolmelle pisteelle

ZIDXK1X,1759921925938-22-28OCT25

Pellon asetukset

Pellolla ei saa olla liikkuvia esineitä. Kaikkien pelloille

tarkoituksellisesti jätettyjen esineiden ympärille on kartoitettava raja. Havaitsemisjärjestelmä ei korvaa hyvää rajakartoitusta. Kartoittamattomat kohteet saattavat tulla käsitellyksi tai aiheuttaa tarpeettomia pysähdyksiä.

HUOMAA: Jos järjestelmä havaitsee renkaiden luiston olevan liian suuri, traktori pysähtyy.

HUOMAA: Pellolla olevat lätäköt saattavat laukaista Este havaittu -hälytyksen.

ZIDXK1X,1759921923323-22-28OCT25

Pellot & rajat



Pellot ja rajat -toiminne

PC28766—UN—25AUG22

Peltojen nimiä käytetään tietojen järjestämiseen niin, että tietojen, kuten ajolinjojen, löytäminen ja käyttäminen on helpompaa. Peltonimien käyttö on valinnaista, ja määrittelemättömien nimien kohdalla näkyy "----".

Voit tehdä Pellot ja rajat -toiminteessa seuraavat:

- Valita pellon sijainnin nimen kaikkia muita sovelluksia varten.
- Luoda asiakkaan, maatilan tai pellon nimen.
- Vaihtaa asiakkaan, maatilan tai pellon nimen.
- Liittää pellon toiseen maatalaan tai asiakkaaseen.
- Poistaa asiakkaan, maatilan tai pellon.
- Luoda rajoja ja rajasarjoja.

Määritä nykyinen sijainti valitsemalla Asiakas-, Maatila- ja Pelto-ruudut ja valitse kaikissa muissa toiminteissa käytettävä pellon nimi.

HUOMAA: Tietojen tallentaminen oikean asiakkaan, tilan ja pellon alle on pakollista, jos tietoja hallinnoidaan John Deere -toimintokeskuksen avulla.

Ajolinjan ohjaukseen integrointi

- Pelto voidaan yhdistää ajouraan, kun ajouraa luodaan tai muokataan.
- Ohjausreittien luetteloa voidaan suodattaa pellon nimen mukaan.

Työsivumoduuli

Sijaintimoduuli Pellot-sovellukseen on saatavana

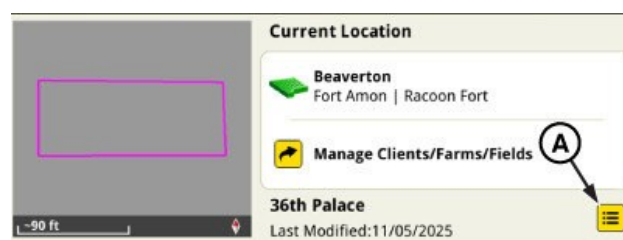
Ulkoasun hallinta -sovelluksessa. Se sijaitsee ohjauksen oletussuoritussivulla ja voidaan lisätä mihin tahansa suoritussivuun.

Valitse pelto Sijainti-moduulista, jos haluat

- Suodattaa ohjauksen reittiluetteloa.
- Osoittaa uusia linjoja peltoon niitä luotaessa.
- Aloittaa uudet työtiedot tai jatkaa aiempia.

Siirry peltoihin ja rajoihin

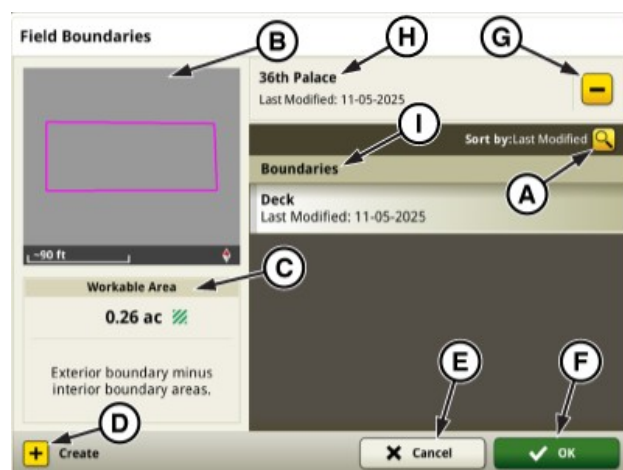
1. Valitse valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Pellot ja rajat -toiminne.



Luettelokuvake

PC697603—UN—29JAN26

A—Luettelokuvake



Pellon rajat

PC697604—UN—12FEB26

- A—Suurennuslasi: Lajittele tai suodata käytettävissä olevat rajat eri ehtojen mukaan
- B—Yläosa: Nykyinen aktiivinen tai valittu raja
- C—Työskentelyalue: Laskettu alue, jonka raja kattaa
- D—Plus-painike: Käytä uuden rajan luomiseen
- E—Peruuta: Peruuta valinta tai muutokset
- F—Lähetä: Lähetä pellon rajan valinnan muutokset
- G—Miinuspainike: Käytetään nykyisen rajan valinnan poistamiseen
- H—Nykyinen rajan valinta
- I—Muut käytettävissä olevat rajat

HUOMAA: Nykyinen aktiivinen rajan valinta Operations Centerissä ei päivitä automaattisesti asiakkaan, maatilan tai pellon valittua rajaa. Raja on valittava manuaalisesti.

Asiakkaiden/tilojen/peltojen hallinta

Peltojen organisointi



PC28767—UN—25AUG22

A—Asiakas
B—Farmi
C—Pello

Käytä seuraavaa hierarkiaa tietojen organisoimisen apuna:

- Asiakkaat (A) ovat rakenteen ylimmällä tasolla.
- Maatilat (B) ovat rakenteen keskitasolla. Maatila voidaan liittää asiakkaaseen.
- Pellot (C) ovat rakenteen perustasolla. Pello voidaan määrittää maatilalle ja asiakkaalle.

Tiukka hierarkia ei ole tarpeen, ja on mahdollista käyttää vain peltojen nimiä ja jättää mautilojen ja asiakkaan nimet tyhjäksi. Edes peltojen nimiä ei ole välttämätöntä käyttää.

Näihin päätöksiin vaikuttaa säilytettävien tietojen määrä. Jos tietoja on paljon, peltojen löytäminen edellyttää tarkempaa rakennetta.

HUOMAA: John Deeren aiemmissa näytöissä kartat ja opastusviivat tallennettiin pellon nimen perusteella. G5-näytössä tiedot tallennetaan leveys- ja pituusasteina. Pellon nimeä tarvitaan vain tietojen suodattamiseen.

Nimien valinta ja suodatus

Voit etsiä peltoja asiakkaiden, mautilojen ja peltojen hierarkiasta valitsemalla asiakkaan ja maatilan.

1. Valitse Asiakas-välilehti.
2. Valitse luettelosta asiakas. Asiakkaan nimi tulee näkyviin Asiakas-välilehteen.
3. Maatila-välilehti tulee automaattisesti näkyviin. Luettelossa näkyvät vain asiakkaaseen liitetyt maatilat.
4. Valitse luettelosta maatila. Maatilan nimi tulee näkyviin Maatila-välilehteen.
5. Pello-välilehti tulee automaattisesti näkyviin. Luettelossa näkyvät vain asiakkaaseen ja mautilaan liitetyt pellot. Valitse pello.

Suodattimen poistaminen

Poista suodatin valitsemalla Poista valinnat -painike.

Nimien luominen ja muokkaaminen

HUOMAA: Asiakkaiden, mautilojen ja peltojen nimiä ei tule muuttaa tietojen tallennuksen jälkeen. Jos nimi on vaihdettava, tee se muissa kohdissa, kuten John Deere -toimintokeskuksessa.

Asiakkaan, maatilan ja pellon nimeä ei voi kopioida. Eri asiakkailta ja farmeilla on oltava ainutkertaiset nimet.

Asiakas- ja Maatila-välilehdet

Kun Asiakas- tai Maatila-välilehdet on valittu, valitse muokkauspainike sivun alaosaan, jotta näkyviin tulee Muokkaa asiakasta- tai Muokkaa maatilaa -luettelo.

Valitse kummasta tahansa luettelosta yksi asiakkaan tai maatilan nimi muokattavaksi tai valitse Uusi-painike sivun alaosaan luodaksesi uuden nimen.

Pellon välilehti

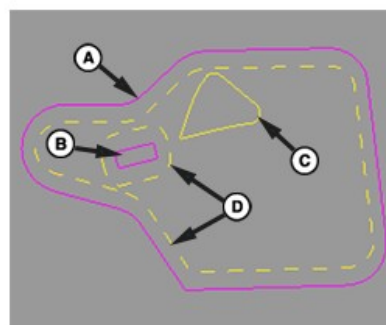
Kun Pello-välilehti on valittu, korosta pellon nimi ja valitse muokkauspainike, jotta voit muokata peltoa. Jos haluat luoda uuden nimen, valitse Uusi-painike sivun alalaidasta.

Nimien poisto

Poista nimi muokkaamalla asiakasta, maatilaa tai peltoa, ja valitse poistopainike muokkaussivulta.

- Asiakkaan poistaminen poistaa myös kaikki tähän asiakkaaseen liitetyt maatilat ja pellot.
- Maatilan poistaminen poistaa myös kaikki siihen liitetyt pellot.

Pellon rajat



PC28768—UN—25AUG22

A—Ulkoraja (vaaleanpunainen)
B—Kulkukelvoton sisäraja (vaaleanpunainen)
C—Ohitettava sisäraja (keltainen)
D—Päisteen raja (keltainen)

Ulkoraja (A) merkitsee pellon ulkoreunan.

HUOMAA: Sisärajojen luominen ja käyttäminen edellyttää ulkorajaa.

Sisärajat merkitsevät pellon tärkeitä alueet. Nämä rajat voivat olla joko kulkukelvottomia (vaaleanpunainen) (B)

tai kuljettavia (keltainen) (C). Kulkukelvoton raja on esimerkiksi kaivo ja kuljettava esimerkiksi vesireitti.

Päisteen raja (keltainen katkoviiva) (D) merkitsee pellon alueita, joilla on päättyviä rivejä tai kääntörivejä. Ne luodaan ulkorajan sisäpuolelle ja ohittamattomien sisärajojen ympärille.

Kun rajoja käytetään Osiohallinta-toiminteen kanssa, rajat estävät tuotteen levittämisen pellon merkittyjen alueiden sisäpuolelle ja pellon ulkopuolelle.

Alueen laskeminen

Arvioitu raja-alue lasketaan litteältä, kaksiulotteiselta tasolta. Kaikki aktiiviset sisäraja-alueet vähennetään ulkoraja-alueelta. Korkeusmuutoksia ei käytetä raja-alueen laskemiseen.

Työt yhteensä sisällyttää korkeusmuutoksia työstettyyn kokonaispinta-alaan. Laskentaerojen vuoksi raja-alue ja töiden kokonaissumma poikkeavat toisistaan.

Rajan luomiseen peittokartan avulla vaaditaan seuraavat asiat:

- Pellon nimi
- Peittokartta, jossa peittoalueella ei ole aukkoja pellon ulkoreunan ympärillä

Ajetun rajan luomiseen vaaditaan seuraavat asiat:

- Pellon nimi
- StarFire-vastaanotin ja SF1-signaali tai parempi signaali

Autonomiarajan luominen edellyttää seuraavaa:

- Pellon nimi
- Ajettu raja
- StarFire 7000-/7500 -vastaanotin ja SF-RTK-/RTK-signaali

Autonomiarajat

Autonomiaraja on korkealaatuinen raja, joka sisältää toistettavuusominaisuudet ja joka tallennetaan siten, että se täyttää autonomian käytölle asetetut turvallisuusvaatimukset.

Autonomiarajojen tulee olla ajettuja rajoja, jotka on tallennettu StarFire 7000/7500 -vastaanottimella ja 4. sukupolven näytöllä tai G5-näytöllä, jotta koko pellon automaation ja autonomian edellyttämä tarkkuus ja toistettavuus toteutuvat. Tiedot kerätään ja tallennetaan yhdessä niiden tietojen kanssa, jotka olivat voimassa ajetun rajan tallennuksen aikana.

Autonomiarajat näkyvät sinisenä, ja rajan nimen tai tyypin vieressä on sininen autonomiakuvake.

Autonomian vaatimukset täyttämättömät rajat näkyvät oranssina, ja rajan nimen tai tyypin vieressä on musta autonomiakuvake.

Katkoviiva kuvaa ennustetta rajan kyseisen segmentin laadusta, jos kuljettaja suorittaa seuraavan käytettävissä olevan toiminnon, kuten Tallenna.

Esimerkiksi tallennuksen aikana katkoviiva yhdistää nykyisen pisteen tallennuksen aloituspisteeseen. Katkoviiva muuttuu siniseksi tai oranssiksi sen mukaan, onko kyseinen segmentti autonominen (sininen) vai ei-autonominen (oranssi), jos raja tallennetaan kyseisenä ajankohtana.

HUOMAA: Nykyisen pisteen tulee olla korkeintaan 100 metrin (329 ft) etäisyydellä tallennuksen aloituspisteestä ja kaikkien vaatimusten on täyttyttävä, jotta segmentti on autonominen (sininen).

Kun tallennus keskeytetään, katkoviiva yhdistää nykyisen pisteen tallennuksen keskeytyspisteeseen. Katkoviiva muuttuu siniseksi tai oranssiksi sen mukaan, onko kyseinen segmentti autonominen (sininen) vai ei-autonominen (oranssi), jos tallennusta jatketaan kyseisenä ajankohtana.

Autonomiarajojen yleiskatsaus

HUOMAA: Autonomiajärjestelmälle käytettävien rajojen on täytettävä autonomian vaatimukset. Katso tämän osan kohta Pellon autonomiarajojen kartoitusta koskevat vaatimukset.

Tarkkojen autonomiarajojen avulla autonomiajärjestelmä toimii turvallisesti ja tarkasti. Pellon rajaa käytetään viitepisteinä näille tuotteille. Tarkkuus on menestyksen ja koneen tarkan hallinnan avain.

Autonomiajärjestelmä käyttää ulkorajana ajettua autonomiarajaa sekä kulkukelvottomia rajoja, jotta pellolla voidaan liikkua turvallisesti pysyen määrätyllä työskentelyalueella. Autonomian vaatimukset täyttämättömät rajat näkyvät oranssina tai punaisena.

Näytön laatu	Ei autonomiaa			Autonomia
Operations Centerin laatu	Tunte-maton	Perus	Edistynyt	Autonomia
Menetelmä	-	• Tuotu • Piirretty käsin • Edellisestä toimenpiteestä • Ajettu	Ajettu	Ajettu
Korjaustila	-	• Digitoitu • SF1 • SF2	• SF3 • RTK • RTKX • mRTK • SF-RTK	• RTK • RTKX • SF-RTK

Lisävaatimukset	Ei mikään	Ei mikään	Ei mikään	Kaikkien tietojen tarkistusluettelon kohteiden on oltava täytettyjä
Muokkaaminen	Ei muokausrajoituksia	Ei muokausrajoituksia	Ei muokausrajoituksia	Rajaa kutistavat muokkaukset ovat sallittuja. Rajaa laajentavat muokkaukset eivät ole sallittuja.
Suosittelut käyttötapaukset	Käytä harkiten	- Kartat - Raportointi - Peltotunnistus - Sää - Logistiikka - Ennakoiva maanopeus - Automaatio	Kaikki peruskäyttötapaukset plus: - Osienhallinta - AutoTrac (ohjatut ajourat) - AutoTrac-kääntöautomaatiikka - AutoTrac-työkoneohjaus - AutoPath (rivit) - AutoPath (rajat) - Machine Sync	Kaikki edistyneen käytön tapaukset plus: Autonomia Autonomian rajan laatu on edellytys käytölle autonomiaratkaisujen kanssa.
Rajojen väri tallennuksen aikana	Punainen	Punainen	Oranssi	Sininen

Jos rajan tallennuksen tarkkuus laskee alle 80 %:iin, autonomia ei ole enää mahdollinen tallennetulle rajalle.

Seuraavat tekijät voivat saada rajan tallennuksen tarkkuuden laskemaan alle 80 %:iin:

1. Katvealueet
2. TCM-kalibrointia ei ole suoritettu vastaanottimessa.
3. Vastaanottimen signaalin saantiaika on riittämätön.
4. Vastaanottimen asennussuunta on muuttunut.
5. Uusi vastaanotin on asennettu.
6. Vastaanotin on yhdistetty uudelleen.
7. Vastaanottimen siirtymämitat ovat muuttuneet.

⚠ HUOMIO: Vältä henkilö- ja esinevahingot. Aseta ulkoiset autonomiarajat ja kulkukelvottomat sisärajat vähintään 1,5 m:n (5 ft) etäisyydelle seuraavista:

- asunnot, yksityisomaisuus, rakennukset ja julkiset tiet
- Kaltevalla maalla, joka on yli 11 astetta (20 prosentin kallistuma)
- Reiät, ojat, kaivannot, jyrkät pengermät, vesialueet ja muut pudotuskohdat
- Tuuliturbiinit, sähkötolpat ja center pivot -kastelulaitteet
- Matalalla roikkuvat esineet, kuten sähkökaapelit, oksat ja tukivaijerit
- Propaani- ja maakaasuputket tai varastointi.

TÄRKEÄÄ: Älä luo kapeita väyliä ulkorajalla useiden peltojen yhdistämiseksi.

HUOMAA: Kaikkia vaaraan mahdollisesti johtavia olosuhteita ei ole lueteltu. Ole valpas kaikissa tilanteissa, joissa koneen vakaus saattaa vaarantua, vaarat eivät ole selvästi näkyvissä tai ihmisiä on enemmän lähettyvillä.

TÄRKEÄÄ: Pellon topografia voi vaihdella vuosien ja kausien välillä. Jos näin tapahtuu, pelto on kartoitettava uudelleen. Esimerkkejä: eroosio, ojat, mutavyöryt, vajoamat.

Autonomiarajan tallennuksen siirtymät:

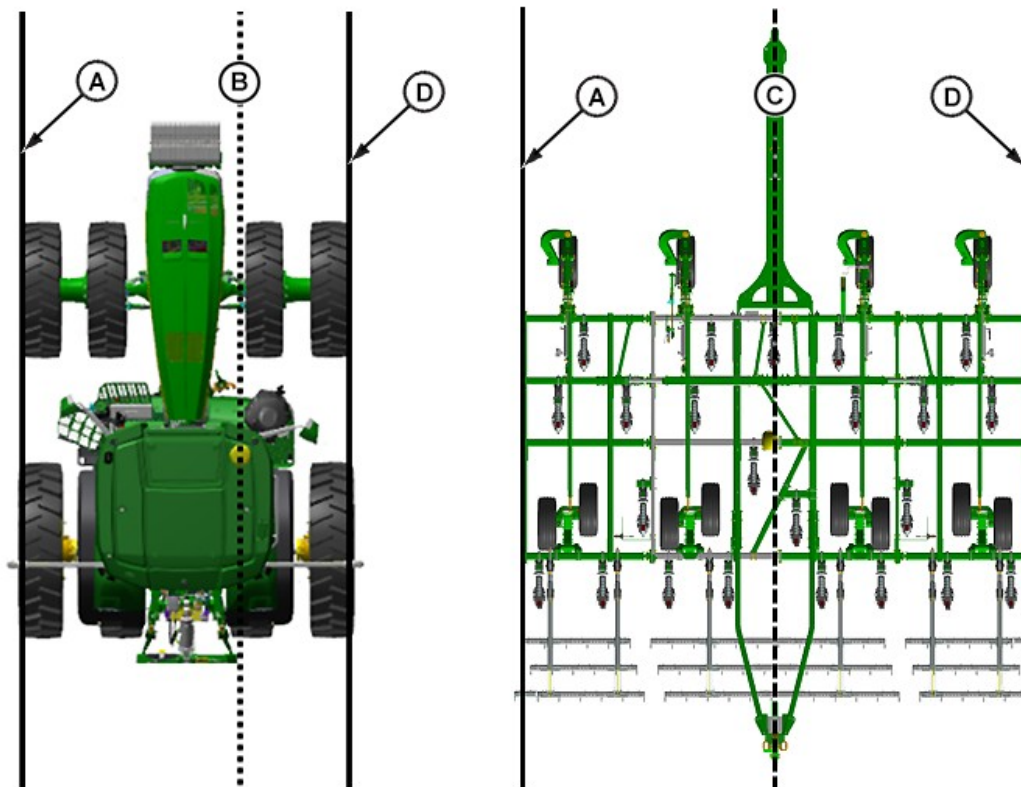
⚠ HUOMIO: Vältä henkilö- ja esinevahingot. Jos rajojen siirtymät ja laitteiden mitat ovat virheelliset, koneen reitti voi kulkea vaarallisten alueiden kautta. Tarkasta rajojen siirtymät ja laitteiden mitat ennen kartoitusta.

Autonomiarajan tallennuksen siirtymä voidaan luoda joko koneen GPS:stä tai työkoneen työskentelypisteestä riippuen siitä, mitä laitteistoa kartoituksessa käytetään. Jos rajaa tallennetaan, kun käytetään konetta ilman työkonea, käytä koneen GPS:ää. Jos tallennuksessa käytetään vastaanottimella varustettua työkonea, käytä työkoneen työskentelypistettä.

- Koneen GPS
 - Universaali StarFire-vastaanotin – Rajan tallennuksen siirtymä mitataan käyttämällä koneen reunan ja vastaanottimen keskiosan välistä etäisyyttä.
 - Integroitu StarFire-vastaanotin – Rajan tallennuksen siirtymä mitataan käyttämällä koneen reunan ja koneen keskiosan välistä etäisyyttä. Käytä kaikissa integroiduissa vastaanottimissa koneen keskiosaa viitepisteinä vastaanottimen sijainnista riippumatta.

- Työkoneen työskentelypiste – Rajan tallennuksen siirtymä mitataan käyttämällä työkoneen reunan ja työkoneen keskiosan välistä etäisyyttä.

HUOMAA: Jos käytössä on universaali vastaanotin, kone tai työkone, varmista, että koneen tai työkoneen profiilissa on oikeat GPS-sivuttaissiirtymät, jotta rajan sijoitus on tarkka.



Autonomiarajan tallennuksen siirtymän mittaust

APY80353—UN—23FEB23

A—Rungon vasen reuna
B—Koneen universaalien vastaanottimen keskiosa

HUOMAA: Jos koneen universaalia vastaanotinta ei ole kiinnitetty koneen keskilinjaan, määritä koneen profiiliin sivuttaissiirtymä, jotta kiinnityspaikka on tarkka. Käytä sitten vastaanottimen keskiosaa mitataksesi vasemmalle tai oikealle rajan tallennuksen siirtymää varten.

HUOMAA: Jos työkoneen vastaanotinta ei ole kiinnitetty työkoneen keskilinjaan, muista määrittää sivuttaissiirtymä työkoneen profiilissa, jotta kiinnityspaikka on tarkka. Käytä sitten työkoneen keskilinjaa mitataksesi vasemmalle tai oikealle rajan tallennuksen siirtymää varten. Työkoneen keskilinjaa siirtymäarvot sekä vasemmalle että oikealle ovat samat, ja työkoneen vastaanottimen sijainti ei vaikuta rajan tallennuksen siirtymäarvoihin.

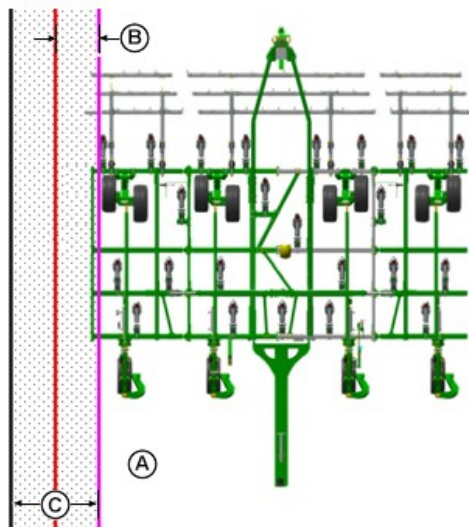
C—Työkoneen keskikohta
D—Rungon oikea reuna

fyysisesti (työkone, varoitusvilkut, työkoneen nostolaite, koneen painot jne.) puskurialueelle työskenneltäessä pellolla. Puskurialueelle sallitun ulottumisen määrää valvotaan työtoleranssilla. Työtoleranssin ja puskurialueen enimmäiskoon välinen etäisyys saattaa vaihdella laitteistotyyppin ja GPS:n laadun mukaan, mutta työtoleranssi ei koskaan ylitä puskurialuetta. Jos laitteisto pysähtyy puskurialueella, muuta laitteiston paikkaa tarvittaessa.

TÄRKEÄÄ: Vältä autonomian toimintahäiriö. Yksityiskohtainen pellon autonomiarajojen kartoitus on olennaista autonomian onnistumisen kannalta. Lisätietoja on tämän osan kohdassa Pellon autonomiarajojen kartoitusta koskevat vaatimukset.

Laitteiston ulottuminen:

Käytön aikana autonomialaitteisto saattaa ulottua



APY80321—UN—21FEB23

Vähimmäisetäisyys vaaroista

- A—Autonomia tai kulkukelvoton raja
 B—Työtoleranssi
 C—Puskurialue, 1,5 m (5 ft)

Pellon autonomiarajojen kartoitusta koskevat vaatimukset

- **Ajetaan näytössä:** Tarkin tapa kuvata pellon rajat digitaalisesti on ajaa ne fyysisesti samalla, kun GPS-järjestelmä tallentaa koneen sijainnin. Rajat on ajettava ja luotava näytössä. Näytön ulkopuolella luodut tai muokatut rajat eivät toimi autonomiassa.
- **GPS:n tarkkuus:** Jos GPS:n tarkkuus on alle 80 % ulkorajan tallennuksen aikana, raja ei täytä

autonomian vaatimuksia. Odota signaalin parantumista ja kartoita alue uudelleen.

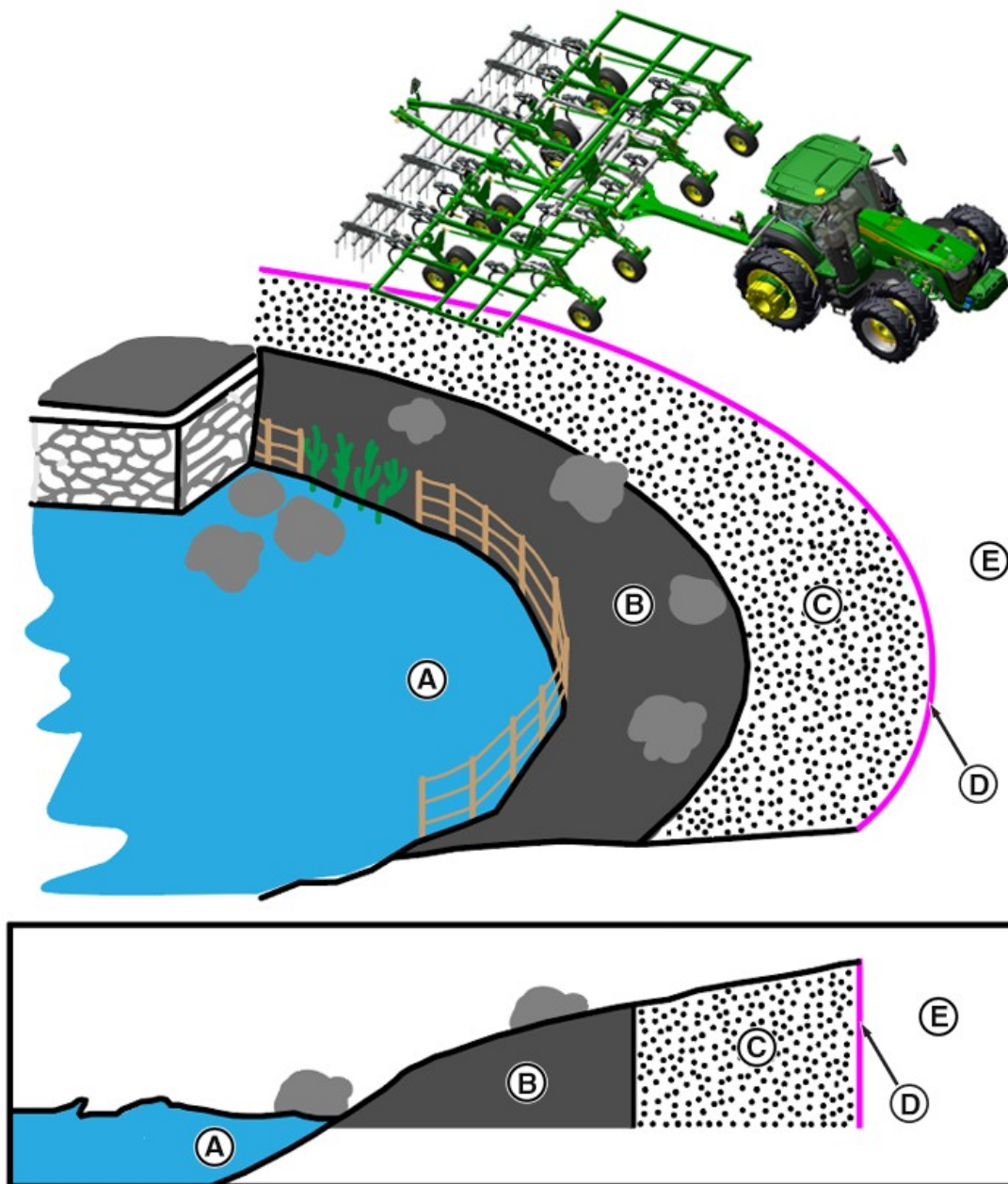
- **Mitat:** Kun ajettua rajaa tallennetaan, kaikkien laitteiden mittojen ja vastaanottimen mittojen on oltava tarkkoja. GPS:n sivuttaissiirtymä on erittäin tärkeä sen varmistamisessa, että rajan tallennuksen siirtymiä käytetään oikein.

⚠ HUOMIO: Vältä henkilö- ja esinevahingot. Jos rajojen siirtymät ja laitteiden mitat ovat virheelliset, koneen reitti voi kulkea vaarallisten alueiden kautta. Tarkasta rajojen siirtymät ja laitteiden mitat ennen kartoitusta.

- **Keskeytys ja jatkaminen:** Käytä kulmissa keskeytys- ja jatkamispainikkeita, kun se on tarpeen rajan tallennuksen keskeyttämiseksi ja jatkamiseksi. Tämä käytäntö estää epätarkkoja rajamuotoja. Koneen on oltava 100 m:n (328 ft) sisällä keskeytyssijainnista, jotta kyseisen segmentin autonomialaatu säilyy. Jos jatkaminen valitaan yli 100 m:n (328 ft) etäisyydellä keskeytyssijainnista, segmentti luokitellaan autonomiaan kelpaamattomaksi.

HUOMAA: Ohjelmistoversiossa 25.2 (10.31.xxx-XXX) ja sitä vanhemmissa versioissa keskeytys- ja katkaisuetäisyys on 5 m (17 ft).

HUOMAA: Normaalissa käytössä laitteistot saattavat ulottua hieman puskurialueelle. Tämä on hyväksyttävää. Liian pitkälle ulottuminen (ennen puskurialueen ylittämistä) saattaa saada autonomiajärjestelmän pysähtymään.



Vaarat ja rinteet

APY80302—UN—02FEB23

A—Hätävilkku
B—Hätävilkku
C—Puskuri, 1,5 m (5 ft)

D—Autonomian käytön raja
E—Pellon sisäpuoli

ch177nn,1738323754322-22-12FEB26

Kartoitus



Kartoitus

PC28771—UN—25AUG22

Kartoitus-sovelluksella voidaan katsoa muun muassa seuraavia tilatietoja:

- Ajolinjan ohjaus
- Peitto- ja työtiedot
- Karttapohjaiset määritykset

Karttanäkymä voidaan lisätä suoritussivuihin Ulkoasun hallinnan eri kokomoduuleilla.

Siirry Kartoitus-sovellukseen

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Kartoitus-sovellus.

Työtietokartat

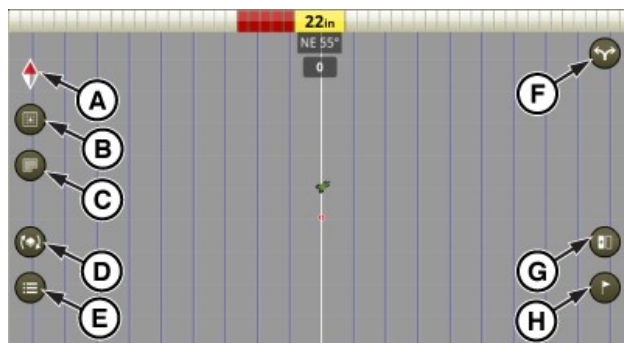
HUOMAA: Työtietokartat tyhjennetään, kun uusi työ alkaa. Saat lisätietoja uuden työn aloittamisesta tämän osion Työasetukset-kohdasta tai Työasetusten näyttötuen ohjeista.

Työtietoihin sisältyvät nopeus-, tuote- ja peittotiedot (työtila). Ne tallennetaan GPS-sijainnin ja ajan perusteella.

Työtietotiedostot sisältävät seuraavat tiedot:

- Aika
- Leveys- ja pituuskoordinaatit
- Korkeus
- Pellon nimi (jos käyttäjän määrittämä)
- Peitto
- Dokumentointi

Minkään pellon nimen työtietojen tallennukselle ei ole kokorajoitusta. Ainoastaan näytön muistikapasiteetti voi olla rajoittava tekijä. Käytettävissä oleva näyttömuisti näkyy etusivun tilakeskuksessa.



Kartoitus

PC649529—UN—11OCT24

Kompassi (A): ilmaisee kardinaalisuunnan kartalla. Valitse Kompassi (A), jos haluat vaihtaa tilojen Koneen suunta ylhäällä ja Pohjoinen ylhäällä välillä.

- **Koneen suunta ylhäällä:** Kompassi on oletusarvoisesti tässä tilassa, jossa koneen suunta on näytön yläosassa ja näkymä kääntyy koneen suunnan kanssa (samankaltaisesti kuin perspektiivinäkymässä).
- **Pohjoinen ylhäällä:** Tässä tilassa pohjoinen on aina näytön yläosassa, eikä näkymä käänny koneen suunnan kanssa (samankaltaisesti kuin kiinteässä peltonäkymässä).

Karttanäkymä (B): Valitse vaihtaaksesi karttanäkymiä.

- **Peltonäkymä:** Yläpuolinen näkymä koneesta ja pellosta. Näkymä muuttuu koneen liikkeessä pellolla.
- **Perspektiivinäkymä:** Näyttää pellon kuljettajan paikalta nähtynä. Näkymä muuttuu koneen liikkeessä pellolla.
- **Kiinteä peltonäkymä:** Yläpuolinen näkymä koneesta ja pellosta. Näkymä ei muutu koneen liikkeessä pellolla, mutta sitä on mahdollista panoroita.

Peltonäkymä (C): Valitse loitontaaksesi näkymää rajareunoihin. Jos rajaa ei ole, kartta loitontuu peittoalueeseen.

Karttatason vaihto (D): Valitse vaihtaaksesi karttatyyppiä. Selitteessä näkyvät tiedot vaihtelevat valitun karttatyyppin mukaan.

Selite (E): Valitse, jolloin näkyviin tulee karttaselite.

Käännöksen ennakointi (F): Ilmoittaa käyttäjälle ennakoimalla ajolinjan päättymisen ja näyttää etäisyyden ajolinjan loppuun karttanäkymässä.

Jaa (G): Ota käyttöön / poista käytöstä useiden karttamuodulien samanaikainen visualisointi.

Liput (H): Valitse lisätäksesi lipputyyppin kartalle tai, jos kyseessä on alue- ja linjamerkki, tallentamisen aloittamiseksi. Lipputyyppiä luodaan Liput-toiminteella.

Peittokartta

Peittotiedot näyttävät, missä työ on tehty. Kertaalleen käsitelty alue näkyy kartalla vaaleansinisenä, ja useampaan kertaan käsitelty alue näkyy tummansinisenä. Peittokartta kohdistetaan Suoritusnäytön työstettyyn kokonaispinta-alaan.

Työtiedot näytetään kartalla 3,21 km:n (2 mi) säteellä nykyisestä GPS-sijainnista.

Peittokartta on saatavilla kaikissa G5-näytöissä. Peittotietojen tallennukseen tarvitaan StarFire-vastaanotin.

Määrittyskartta

Määrittyskartat sisältävät pellon hallintavyöhykkeiden tavoitemäärätiedot. Niiden avulla näyttö vaihtaa tavoitemäärää automaattisesti sen mukaan, millä hallintavyöhykkeellä työskennellään.

Määrittymiä voidaan tuoda näyttöön shapefile-tiedostoina Tiedostonhallinnalla. Määrittymiset näytetään kartalla, kun ne on valittu Työasetuksissa. Työn tietokartat näytetään käyttöseosmääräkarttojen päällä.

Jos käyttöseosmäärän arvo on nolla, se näytetään kartalla mustana. Käyttöseosmäärän nolla-arvot poistavat osia käytöstä osiohallinnassa.

Muita karttatyppejä

Määräkartta

Määräkartalla näytetään koneen tai työkonen ohjainyksiköltä saatu määrä. Jos alue on käsitelty useammin kuin kerran, näytetään viimeisimmän ajon määrä.

Satokartta

Satokartassa näkyy keskimääräinen sadon määrä, joka on vastaanotettu massavirtauksen tunnistimelta.

Kosteuskartta

Kosteuskartta näyttää korjatun sadon keskimääräisen kosteuden, joka on vastaanotettu kosteustunnistimelta.

Jätekartta

Jätekartta näyttää tunnistusjärjestelmän mittaaman muun kuin viljelykasvimateriaalin.

Lajikekartta

Lajikekartta näyttää pellolle kylvetyt eri viljelykasvilajikkeet. Enintään kymmenen eri väriä erottavat lajikkeet toisistaan. Jos yli kymmenen lajiketta tallennetaan, värit toistuvat.

G5-näyttö dokumentoi ja näyttää korjattavan lajikkeen leikkuupöydän työlevyden keskipisteessä. Jos leikkuupöydän keskipiste on paikassa, jossa levitysmäärän karttaan ei ole merkitty lajiketta, näyttö dokumentoi ja näyttää lajikkeenä "----".

Tuotekartta

HUOMAA: Tuotekartta näytetään vain silloin, kun käytetään yhden nesteen toimintoa.

Tuotekartalla näytetään peltokohtaiset tuotteet tai säiliösekoitukset. Enintään kymmenen eri väriä erottavat tuotteet ja säiliösekoitukset toisistaan. Jos yli kymmenen tuotetta tai säiliösekoitusta tallennetaan, värit toistuvat.

Yksittäiserottelukartta

Yksittäiserottelukartalla näkyy prosentuaalinen mittaus kylvökoneen annostelujärjestelmän suorituskyvystä, kun maahan istutetaan yksi siemen kerrallaan. Yksittäiserottelukartta näyttää yhden siemenen istutuksen suorituskyvyn rivi kerrallaan.

Kartan ominaisuudet

Kosketusliikkeet: Kartoitustoiminteella käyttäjät voivat navigoida G5-näyttöjen kartoissa kosketusliikkeiden avulla. Seuraavat kosketusliikkeet ovat saatavilla:

1. Lähennys/loitonnu:

- Lähennä tai loitonna nipistämällä kahdella sormella.
- Kaksoisnapauta yhdellä sormella, pidä sormeä näytöllä ja vedä ylös tai alas yhdellä sormella lähennystä/loitonnuusta varten.
- Lähennä asteittain kaksoisnapauttamalla yhdellä sormella.
- Loitonna asteittain napauttamalla kerran kahdella sormella.

2. Panorointi:

Panoroi kartalla yhdellä sormella.

HUOMAA: Perspektiivinäkymässä panoroitaessa koneen kuvake voi muuttua pystysuorasta tasaiseksi.

3. Työsivun kääntö:

Siirrä sormeä näytön reunasta näytön yli siirtyäksesi seuraavalle työsivulle joko vasemmalle tai oikealle.



PC646024—UN—11SEP24

Ajolinjan suunta

Ajolinjan visualisointi: Ajolinjojen yläpuolelle merkityt nuolimerkit ilmaisevat ajolinjan suunnan.



PC646027—UN—13SEP24

Jaetun kartan kuvakkeet

A—Jaa-kuvake
B—Yhdistä-kuvake

Jaettu kartta: Karttoitus pystyy jakamaan suuren karttanäytön. Tämä ominaisuus mahdollistaa useiden karttatasojen visualisoinnin samanaikaisesti. Jos karttamoduuli voidaan jakaa, Jaa-kuvake (A) tulee näkyviin. Yhdistä-kuvakkeen (B) valitseminen yhdistää taas näytöt. Jaetut karttanäytöt on lukittu yhteen. Kaikki kosketusliikkeet, kuten panorointi tai lähennys/loitonnuks, vaikuttavat jaetun kartan molempiin puoliin.

Satelliittinäkö: Satelliittitausta voidaan ottaa käyttöön / poistaa käytöstä Karttoitus-työsivun Tausta-vaihtopainikkeella.

HUOMAA: Satelliitin taustatason käyttöönotto edellyttää G5 Advanced -lisenssiä.

ZIDXK1X,1749534195748-22-24SEP25

Liput



PC28773—UN—25AUG22

Liput

Lippujen avulla merkitään huomionarvoisia kohteita pellolla. Pisteitä voidaan käyttää ajolinjan ohjaukseen tai tietojen keräämiseen.

Liput ilmoittavat ohjaamossa oleville koneen käyttäjille, risteytykö koneen nykyinen reitti liputetun alueen, pisteen tai linjan kanssa, jolloin he voivat tarvittaessa tehdä välittömiä säätöjä.

HUOMAA: Autonomiselle pellolle asetetusta lipusta tuleva hälytys ei vaikuta autonomisessa tilassa toimivan koneen käyttäytymiseen. Käytä rajoja, jos haluat, että autonominen kone välttää tiettyä aluetta tai esinettä.

Siirry lippuihin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Liput.

Lipun muodot



PC684076—UN—25SEP25

A—Sisääntulomerkki
B—Paikkamerkki
C—Aluumerkki
D—Linjamerkki

- Sisääntulolippu (A) – tällä merkitään koneen sisääntulokohta pellolle.
- Pistelippu (B) – käytetään tietyn pisteen, kuten kiven tai tuotteen loppumiskohdan, merkitsemiseen pellolla.
- Aluelippu (C) – merkitään mielenkiinnon alueita, kuten rikkaruohokeskittymä tai pellon painanne.
- Linjalippu (D) – merkitään pellon sisäisiä linjoja, kuten raunioita tai aitoja.

HUOMAA: Kun työpiste määritetään, sen kohdalle tallennetaan lippu. Jos työpistettä ei ole määritetty, lippu tallennetaan suoraan GPS-vastaanottimen alapuoliseen pisteeseen.

ch177nn,1738294533577-22-24SEP25

Sisääntulolippu



PC620771—UN—08AUG24

Sisääntulomerkki

Kuljettaja määrittää tai luo sisääntulolippu koneen pellolle tulokohtaa varten. Ihanteellinen tapa asettaa liput on lähellä rajaa, jossa pellon sisäänkäynti sijaitsee. Lippujen sijoittamiselle pellolle ei ole rajoituksia. Ne voidaan sijoittaa rajan sisäpuolelle, rajan ulkopuolelle tai myös koneen nykyiseen sijaintiin.

Suosittellemme rajoittamaan pellolle sijoitettujen lippujen määrää koneen optimaalisen suorituskyvyn takaamiseksi. Sisääntulolippu voidaan asettaa näytön, Operations Centerin ja Operations Center -mobiilisovelluksen kautta.

ZIDXK1X,1759921986197-22-28OCT25

Työasetukset



PC28769—UN—25AUG22

Työasetukset

Käytä työasetuksia työkonetta, peltoa tai levitettävää tuotetta vaihdettaessa. Työasetussovelluksen sisältämät asetukset vaihtuvat kunkin toiminnon mukaan.

Ulkoasun hallinta -sovelluksella voi lisätä työasetusten näyttöpainikkeen esivalintariville.

Siirry työasetuksiin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Työasetukset-sovellus.

Työyhteenveto

Työyhteenvedossa voit valita toimintotietoja, kuten tuotteen, satotyyppin ja kohdenopeuden/ käyttöseosmäärän.

Työluettelo

Työluetteloa käyttämällä voit tarkastella ja valita suunniteltuja, jaettuja ja aiemmin suoritettuja töitä.

- Suunniteltu – Valitse tuotu työsuunnitelma ja määritä näyttö aloittamaan työ automaattisesti.
- Jaettu - Valitse työryhmä ja liity siihen, niin voit jakaa peiton, koneen sijainnin ja ajourien tietoja.
- Historia – Voit valita aiempia töitä ja jatkaa niitä.

Uusi työ



PC28710—UN—25AUG22

Uusi työ -painike

Voit tyhjentää valitun pellon työtiedot kartalta valitsemalla Uusi työ -painikkeen. Jos pellon nimeä ei ole valittu, kaikki ilman pellon nimeä tallennetut työtiedot tallennetaan työluetteloon, minkä jälkeen ne tyhjennetään kartasta.

Muut ehdot, jotka aloittavat uuden työn:

- Käyttäjä vaihtaa asiakasta, farmia tai peltoa eikä jatka edellistä työtä.
- Käyttäjä vaihtaa viljelykasvia istutuksen tai keräämisen aikana. Jos yksi tai useampi toiminto on päällä, uusi työ aloitetaan toiminnossa, jota muokattiin.

- Käyttäjä vaihtaa tuotetta tai kuivaa sekoitusta kuiva- tai kaasutoiminnon aikana. Jos yksi tai useampi toiminto on päällä, uusi työ aloitetaan toiminnossa, jota muokattiin.
- Käyttäjä vaihtaa tuotetta tai säiliösekoitusta, kun yksi tai useampi nestetoiminto on aktiivinen. Uusi työ aloitettiin toiminnossa, jota muokattiin.

HUOMAA: Tuotteen tai säiliöseoksen vaihtaminen yhden nesteoperaation aikana ei automaattisesti luo uutta työtä. Tällöin uusi työ tulee luoda painamalla Uusi työ -painiketta.

- Uusi työkone tai alusta tunnistetaan, mikä luo joukon toimintoja, jotka eivät vastaa aiempia toimintasarjoja.
- Aiemmin havaittu työkone tai alusta kytketään pois, ja tilalle luodaan virtuaalinen työkone tai alusta.
- Käyttäjä liittyy jaettuun työryhmään ja yksi seuraavista ehdoista täyttyy.

Kohdenopeus / Määrittäminen



PC28806—UN—29AUG22

Käyttöseosmäärä

Näyttö tukee vain ArcGIS-shapefile-muotoa.

Voit tuoda rajoittamattoman määrän käyttöseosmääriä.

Kussakin käyttöseosmäärässä on rajoittamattomasti määräalueita.

Määräalueen koolle ei ole olemassa mitattavissa olevaa vähimmäistasoa.

Monen vyöhykkeen määrävalinta

Valitsemalla Monen vyöhykkeen määrävalinta -tekstiruudun voit valita menetelmän, jota näyttö käyttää tavoitenopeuden asettamiseen yhdellä tai useammalla jaetulla osiolla:

- Suurin – Käyttää suurinta käyttöseosmäärää kaikkien niiden määrien joukosta, jotka kuuluvat tiettyyn metreissä mitattuun peittoalueeseen.
- Pienin – Käyttää pienintä ei-nolla-arvoista käyttöseosmäärää kaikkien niiden määrien joukosta, jotka kuuluvat tiettyyn metreissä mitattuun peittoalueeseen.
- Keskimääräinen – Käyttää painotettua ei-nolla-arvoista käyttöseoksen keskimäärää, joka on johdettu kaikista määristä, jotka kuuluvat tiettyyn metreissä mitattuun peittoalueeseen.
- Yleisin – Käyttää sitä ei-nolla-arvoista käyttöseosmäärää, joka kattaa suurimman osuuden tietyistä metreinä mitatusta peittoalueesta.

Monen vyöhyk. määrävalinnan oletusasetuksena on Suurin. Monen vyöhyk. määrä voidaan asettaa

jokaiselle yksittäiselle työtehtävälle. Tietylle työtehtävälle tehty asetus pysyy voimassa määrittämättömän ajan, kunnes tehdasasetukset palautetaan. Tehdasasetusten palauttamisen jälkeen näyttö asettaa kaikki toiminnot Suurin-asetukseen.

ISOBUS-työt

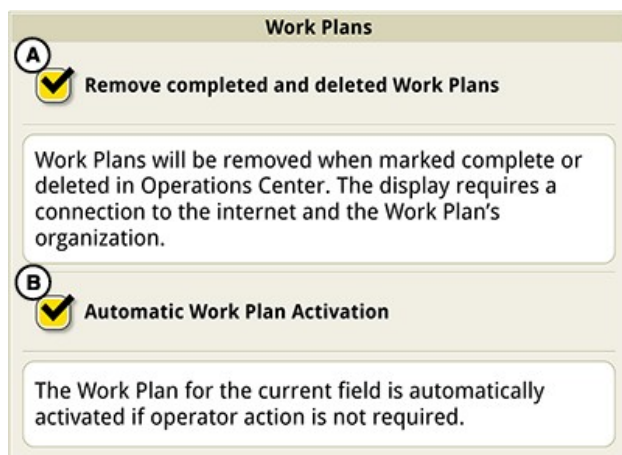
John Deeren G5-näyttö pystyy tallentamaan ISOBUS-kokonaismääriä, jotka ovat peräisin AEF (Agricultural Industry Electronics Foundation) -sertifioiduilta työkoneilta, joissa on TC-GEO (työtehtävien sijaintiperusteinen ohjainyksikkö), ja John Deeren hinattavilta ruiskuilta. Tehtävään tallennetaan kaikki ISOBUS-työkoneen lähettämät kokonaisarvot, kuten aika, alue, massa ja määrä.

Olosuhteet

Dokumentoi sää -ja pelto-olosuhteet manuaalisesti pellolla työskennellessäsi valitsemalla olosuhteet.

HUOMAA: Jos Mobile Weather -levitysnäyttö on aktiivinen, sääolosuhteiden manuaalinen dokumentaatio on pois käytöstä.

Työsuunnitelman asetukset



PC29324—UN—28NOV23

Työsuunnitelman asetukset

A—Valmiiden ja poistettujen työsuunnitelmien poistaminen
B—Automaattinen työsuunnitelman aktivointi

Poista valmiit ja poistetut työsuunnitelmat (A) – Kun tämä asetus on käytössä, työsuunnitelman tultua 90-prosenttisesti valmiiksi tai oltua käyttämättä vähintään 2 viikkoa se merkitään valmiiksi ja poistetaan työluettelosta.

Automaattinen työsuunnitelman aktivointi (B) – Kun tämä asetus on käytössä, työsuunnitelma aktivoituu automaattisesti, kun kuljettaja ajaa suunnitelman sisältävälle pellolle. Jos ristiriitoja esiintyy, ne on kuitenkin ratkaistava, jotta tämä asetus toimii oikein.

ct47125,1708275985144-22-18FEB24

Työt yhteensä



Työt yhteensä

PC28770—UN—25AUG22

Aktiivisen pellon ja toiminnon kokonaissummat näkyvät. Muuta peltoja menemällä Pellot ja rajat -sovellukseen ja määritä nykyinen sijainti. Näytönvalitsin-toiminteella Työt yhteensä -moduulit voidaan lisätä työsilulle.

Siirry Työt yhteensä -kohtaan

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Työt yhteensä -toiminne.

Toiminto

Jos tallennetaan useita toimintoja, valitse toimintotyyppi valintakytkimellä.

Jos toiminnolle tallennetaan useita lajitelmia tai tuotteita, pellon kokonaismäärien jälkeen luetellaan erikseen jokaisen kokonaismäärät.

HUOMAA: Tietyille koneille ja työkoneille on saatavilla muita työt yhteensä -tietoja. Lisätietoja on näyttötuessa.

HUOMAA: Tietyt työt yhteensä -tiedot eivät välttämättä näy koneen tai työkoneen kokoonpanon tai virheellisen kalibroinnin vuoksi.

Alue

Pinta-ala on työn tallennuksen käynnistämisen jälkeen työstetty alue. Laskenta perustuu työkoneen työskentelyleveyteen, ajonopeuteen ja työskentelyaikaan.

Jäljellä oleva pinta-ala on pellon pinta-ala, jota ei vielä ole käsitelty. Laskenta edellyttää ulkorajaa ja ottaa sisärajat huomioon.

Aika

Aika on se aika, jonka työn tallentaminen on ollut käynnissä nykyiselle työlle ja sitä mitataan tunnin kymmenesosina.

Jäljellä oleva aika on arvioitu aika töiden valmiiksi saamiseen pellolla, ja se perustuu jäljellä olevaan pinta-alaan ja aikaan, joka kului pellon valmiiksi saadun osan käsittelemisessä.

Nopeus

Nopeus on levitettyjen siementen tai levitetyn tuotteen kokonaismäärä jaettuna työstetyllä alalla.

Levitettyjen kokonaissumma

Levitettyjen kokonaissumma on levitettyjen siementen tai levitetyn tuotteen kokonaismäärä.

Tuote

Jäljellä oleva tuote on työn valmiiksi saamiseen tarvittava määrä tuotetta. Se lasketaan kertomalla jäljellä oleva määrä nopeudella.

HUOMAA: Käytettäessä säiliösekoitusta ilmoitettu määrä on koko säiliösekoitus eikä yksittäiset ainesosat.

Polttoneste

Polttoneste on työn tallentamisen aikana kulunut polttonesteen määrä.

Kuormat yhteensä

Kuormat yhteensä -kohdasta voit nähdä korjatun sadon valitut kuormakohtaiset korjaustiedot. Kun yli kolme kuorma-arvoa on saatavilla, käyttäjä voi valita näytettävät yhteismäärät. Tällöin tulee valita kolme arvoa.

Jaetut kokonaismäärät

Työt yhteensä voidaan jakaa Tietojen jakaminen pellolla -toiminnolla. Jaetut kokonaismäärät päivitetään sekä vaiheittain näytön kautta että sitä mukaa, kun tietoja saadaan muilta ryhmän jäseniltä. Lisätietoja työryhmään liittymisestä on Työasetukset-toiminteen näyttötuessa.

Mukautetut kokonaismäärät

Tarkastele pellon tai peltoryhmän työhistoriaa valitulla päivämäärävälillä. Mukautetut kokonaismäärät voidaan suodattaa asiakkaan, farmin, pellon, viljelykasvin, toiminnan ja tuotteen perusteella.

ct47125,1708275985068-22-18FEB24

Suoritusnäyttö



Suoritusnäyttö

PC28775—UN—25AUG22

HUOMAA: Tietty kone- ja toimintokohtaiset arvot eivät välttämättä näy koneen tai työkoneen kokoonpanon tai asianmukaisen kalibroinnin puuttumisen vuoksi.

Suoritusnäytössä näytetään kone- ja toimintokohtaiset keskiarvot ja kokonaisarvot. Yksittäistä arvoa koskevan ponnahdusikkunan voi avata painamalla näytön sivua

kyseisen arvon kohdalta. Kukin näistä arvoista voidaan sijoittaa päätyösvululle.

Voit tyhjentää kaikki arvot tämänhetkisiä arvoja lukuun ottamatta käyttämällä sivun alareunassa olevaa Nollaa-painiketta. Painikkeen vieressä on nähtävissä edellisen nollauksen päivämäärä ja kellonaika.

Nollaa-painikkeen oikealla puolella oleva Työn tallentaminen ilmoittaa, onko työvalvonta (suoritusnäyttö) aktiivinen ja käytössä. Vilkuva valo tarkoittaa, että se on aktiivinen.

Siirry suoritusnäyttöön

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse toiminne Suoritusnäyttö.

Työn tallentaminen

Jos sovellus "Työn tallentaminen" on käytössä, kartan tallennuksen ja tallennusliipaisinta vaativien laskurien lukemat alkavat kertyä. Työn tallentamista edellyttäviä laskureita ovat mm. seuraavat:

- Työstetty pinta-ala
- Työskentelyaika
- Tuottavuus
- Keskimääräinen polttonesteen kulutus per alue
- Keskimääräinen työskentelynopeus

Tallennusasettelut sisältävän ponnahdusikkunan voi avata valitsemalla oikeasta alakulmasta kohdan "Työn tallentaminen".

Tallennustila perustuu Työkoneen profiili -kohdassa valittuun tallennuslaukaisimeen. Jos tallennuslaukaisin ei sovellu nykyisiin toimintoihin, valitse toinen tallennuslaukaisin painamalla Muokkaa-painiketta. Lisätietoja on osassa "Työkoneen profiili".

HUOMAA: Jos tallennuslaukaisimen asetukseksi on valittu manuaalinen, työn tallentaminen voidaan ottaa käyttöön ja poistaa käytöstä painamalla tallennuspainiketta.

ch177nn,1728630571459-22-11OCT24

Työn tallentaminen

Jos sovellus "Työn tallentaminen" on käytössä, kartan tallennuksen ja tallennusliipaisinta vaativien laskurien lukemat alkavat kertyä. Työn tallentamista edellyttäviä laskureita ovat mm. seuraavat:

- Työstetty pinta-ala
- Työskentelyaika
- Tuottavuus
- Keskimääräinen polttonesteen kulutus per alue

- Keskimääräinen työskentelynopeus

Tallennusasettelut sisältävän ponnahdusikkunan voi avata valitsemalla oikeasta alakulmasta kohdan "Työn tallentaminen".

Tallennustila perustuu Työkoneen profiili -kohdassa valittuun tallennuslaukaisimeen. Jos tallennuslaukaisin ei sovellu nykyisiin toimintoihin, valitse toinen tallennuslaukaisin painamalla Muokkaa-painiketta. Lisätietoja on osassa "Työkoneen profiili".

HUOMAA: Jos tallennuslaukaisimen asetukseksi on valittu manuaalinen, työn tallentaminen voidaan ottaa käyttöön ja poistaa käytöstä painamalla tallennuspainiketta.

ct47125,1708275984938-22-18FEB24

Jakaminen



Jakaminen

PC28774—UN—25AUG22

HUOMAA: Paras suorituskyky saavutetaan käyttämällä samaa ohjelmistoversiota näytöissä ja JDLINK-modeemeissa.

HUOMAA: Jakaminen-toiminne toimii 4. sukupolven näyttöjen ja G5-näyttöjen välillä.

Jakaminen-toiminteella voidaan näyttää koneiden tietojen jakamisen vaatimukset. Tietojen jakamisella enintään kuusi käyttäjää samalla pellolla voi jakaa ajolinjoja ja tietoja. Tiimiin liitytään siirtymällä työluettelon välilehdelle Työasetukset-toiminteessa. Ajolinjoja voidaan jakaa siirtymällä AutoTrac-ohjaustoiminteeseen.

Jaetut työtiedot lähetetään ja vastaanotetaan 30 sekunnin välein. Tiedonsiirto mukaan lukien, näyttö vastaanottaa päivityksiä peittoalueeseen ryhmän jäseniltä tyypillisesti noin 30 sekunnin välein. Ryhmän jäsenten sijainti päivitetään 6 sekunnin välein.

HUOMAA: Tiedonsiirtoajat voivat vaihdella langattoman yhteyden signaali-voimakkuuden mukaan.

Kun Jakaminen-sovellus on käytössä, näyttöjen välillä jaetaan seuraavat tiedot:

- Ajolinjan ohjaukset (vain suorat ja ympyräreitit)

HUOMAA: Menetelmillä Koneen käyttö A + B, Koneen käyttö A + Suunta tai Koneen käyttö Lat/Lon + Suunta luotuja suoria ajouria ei voida jakaa.

- Kattavuuskartat
- Käsiteltyjen alueiden kartat

Peitto, limitys, jaettu peitto ja jaettu limitteisyys näkyvät yksilöllisillä väreillä. Jaetut peittokartat näkyvät tietyissä työskentelysivumoduuleissa sekä ajolinjan AutoTrac-ohjaus- ja Kartoitus-toiminteissa.

Koneen sijainnin ja ajolinjojen jakamisen vaatimukset:

HUOMAA: Parhaat tulokset saat käyttämällä vähintään korjaustasoa SF2. SF1:n käyttäminen voi aiheuttaa ei-haluttuja siirtymiä jaetuissa ajolinjoissa ja jaetussa peitossa, mikä heikentää AutoTrac- ja Osiohallinta-toimintojen suorituskykyä.

- Synkronoi tiedot automaattisesti- ja Vastaanota työryhmän tietoja -asetukset otetaan käyttöön Jakaminen- tai Tiedostonhallinta-toiminteissa.
- Käytössä on oltava JDLINK-modeemi, jossa on aktiivinen JDLINK Connect -tilaus.
- Käytössä on oltava 4600 CommandCenter™ -näyttö tai 4640 Universal -näyttö In-Field-tiedonjaoittimen aktivoinnilla.
- Käytössä on oltava G5 CommandCenter- tai G5 Universal -näyttö, jossa on voimassa oleva lisenssi In-Field-tiedonjaoittimeen.
- Kaikki ryhmän 4. sukupolven ja G5-näytöt määritetään samaan John Deere Operations Center -organisaatioon.
- Työryhmien täytyy käyttää samaa työtunnusta.
- Käyttäjillä on oltava käytössä sama asiakas, tila ja pelto.

Peittokarttojen ja työtietojen jakamisen lisävaatimukset:

- Käyttäjillä on oltava käytössä sama toiminto ja viljelykasvi, tuote tai säiliösekoitus.

HUOMAA: Jos käytetään käyttöseosta, sen määrän on oltava sama. Monisäiliöisten pneumaattisten kylvölaitteiden siemenvaunujen osalta työryhmän kunkin vaunun Säiliön määrityksen on oltava sama.

HUOMAA: Peittokartat voidaan jakaa koneille, jotka käyttävät yhtä Osiohallintaa tukevaa nestetoimintoa ja jotka levittävät eri tuotteita tai säiliösekoituksia. Järjestelmä ei liity ryhmään automaattisesti. Käyttäjän täytyy ensin liittyä muiden koneiden joukkoon manuaalisesti valitsemalla työryhmä jaettujen töiden luettelosta.

HUOMAA: Ennen uusien töiden aloittamista kaikkien koneiden käyttäjien on valittava Uusi työ, jotta pellon paikalliset peittotiedot poistetaan näytöstä. Tämän lisäksi yhden määritetyn näytön käyttäjän on valittava Uusi ryhmä, jotta jaetut ryhmän peittotiedot nollataan. Kun tämä on tehty, loput näytöt voivat liittyä juuri luotuun ryhmään. Näiden vaiheiden suorittamisen jälkeen In-Field-tiedonjaoitin toimii odotetusti uudessa työstunnossa.

ct47125,1708275984869-22-08JUL25

Video



Video

PC684074—UN—19SEP25

! HUOMIO: Vältä loukkaantumisen tai kuoleman vaara. Älä luota siihen, että kamera riittää törmäysten välttämiseksi tai sivullisten havaitsemiseksi. Ole aina valppaana ja tietoinen ympäristöstä konetta käyttäessäsi. Lue osan Turvallisuus kohta Vältä peruuttamisen aiheuttamat onnettomuudet, ja varmista, että ymmärrät sen.

TÄRKEÄÄ: Päätä kameran tai videon peilikuvan käytöstä ennen videotoinninteen käyttöä.

HUOMAA: Katso yhteensopivien kameroiden uusin luettelo Ag Sales Manual -myyntioppaasta.

Videotoiminteen avulla voi valvoa konetta ympäröiviä alueita.

G5 CommandCenter tukee enintään neljää kameran tuloa.

Siirtyminen kohtaan "Video"

1. Valitse valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse toiminne "Video".

Kameran hallintalaitteet



A



B



C

PC27708—UN—31OCT19

A—Peilikuva
B—Kontrasti
C—Selausnäkyvä

Kameratulon vaihtaminen

Jos järjestelmään on yhdistetty useampi kuin yksi kamera, videotulosignaalin voi vaihtaa toiseen valitsemalla toisen kameran nimen.

HUOMAA: Digitaalikamera pysyy valitusssä näytössä, kunnes se määritetään manuaalisesti uudelleen.

Peilikuva

Videokuvan näkymän voi muuntaa taustapeilin kuvan kaltaiseksi painamalla Peilikuva-painiketta (A). Kun peilikuvanäkymä valitaan, videokuvan vasen ja oikea puoli vaihtavat paikkaansa.

Kontrasti

HUOMAA: Kontrastin hallintalaitteet eivät ole käytettävissä kameroille, joissa on digitaalinen lähde.

Säädä videokuvan kontrastia (B) painikkeilla "plus" (+) ja "miinus" (–). Voit säätää videokuvaa kirkkaammaksi pluspainikkeella ja vähentää sen kirkkautta miinuspainikkeella.

Selausnäkyvä

Selausnäkyvä-painikkeen (C) valinnalla vaihdetaan eri aktiivisten kameroiden kuvien välillä.

Koko näytön tila

Avaa koko näytön tila valitsemalla videoalue. Koko näytön tilan videosäätimet poikkeavat normaalinäkymästä.

Kamerasyöte

Kamerasyötteessä näkyy jokaisen videotoinninteen havaitseman kameran nimi. Valitse koko näytön tilassa katseltava kamera luettelosta.

Selausnäkyvä

Kun olet koko näytön tilassa, vaihda eri aktiivisten kameroiden videokuvien välillä valitsemalla selausnäkyvä. Videokuvaa näytetään määritellyn ajan ennen vaihtamista kameraluettelon seuraavan kameran kuvaan. Selausaika asetetaan Lisäasetuksissa.

Videon laukaisimet

Videota voi katsoa, kun tiettyjä koneen toimintoja suoritetaan (esim. peruutus tai PTO:n kytkentä). Videon liipaisimet ovat käytettävissä, kun yhteensopivia koneen toimintoja havaitaan.

1. Määritä asetukset valitsemalla Lisäasetukset.
2. Valitse jokin liipaisin.

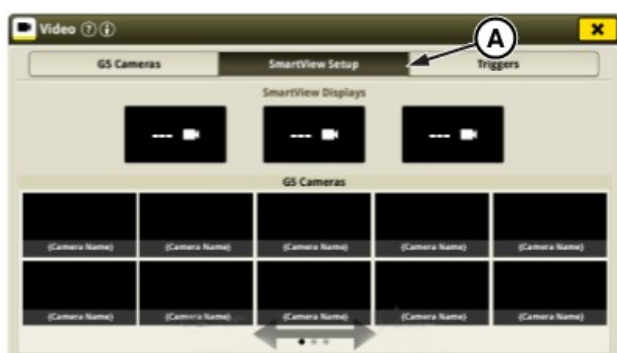
- Valitse kameratulo valittua liipaisinta varten. Tämän kameran kuva ilmestyy näyttöön liipaisimen lauettua.

HUOMAA: Valitse vaihtoehto "Ei kameraa", mikäli et halua videokuvan näkyvän ruudussa jonkin liipaisimen lauettua.

- Syötä videokuvan aikakatkaisuun kuluva aika. Tämä tarkoittaa aikaa, jonka videokuva on ruudussa sen jälkeen, kun ei ole enää toiminnassa.

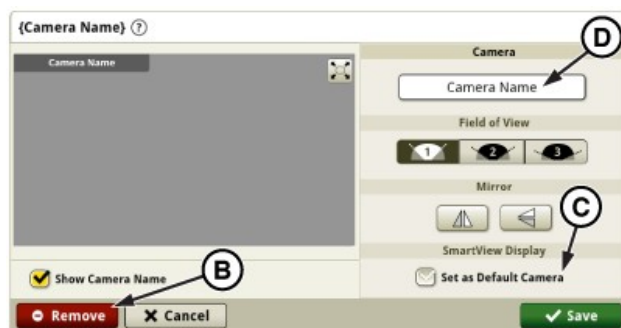
SmartView-asetukset

- SmartView (A)** – käyttäjä voi asettaa ruiskutuslaitteeseensa videokamerat nähtäväksi SmartView-näyttöpalkissa tuulilasien yläpuolella, jotta näkyvyys paranee, kun konetta kuljetetaan teillä tai ahtaissa tiloissa.



PC689867—UN—01OCT25

SmartView-asetukset-välilehti



PC689869—UN—06OCT25

Kameran asetukset

- Poista (B)** – poista kamera jonkin SmartView-näytön määrittämisestä.
- Aseta oletuskameraksi (C)** – valitse tämä ruutu, jos haluat määrittää kameran oletuskameranäkymäksi tälle SmartView-näytölle.
- Kamera (D)** – käyttäjä voi nimetä kameran, jotta hän ymmärtää paremmin, minkä kameran syötteen hän näkee ja missä se sijaitsee koneessa.

HUOMAA: Smartview-asetukset-välilehti on käytettävissä CommandCenter-näytössä.

Hallintalaitteiden asetukset



PC28805—UN—29AUG22

Hallintalaitteiden asetukset

Käytä Hallintalaitteiden asetukset -toiminnetta määrittääksesi ISOBUS-tulot, joita käytetään työkonen toimintojen ohjaamiseen tai muiden ohjainten uudelleenmäärittäykseen.

Siirry hallintalaitteiden asetuksiin

- Valitse Valikko.
- Valitse Toiminteet-välilehti.
- Valitse Hallintalaitteiden asetukset -toiminne.

Hallintalaitteiden asettelu -toiminne ja saatavilla olevat määritettävät syötteet vaihtelevat konetyyppien mukaan. Lisätietoa Hallintalaitteiden asettelu -toiminteesta on koneen käyttöohjeessa.

ct47125,1708275984679-22-18FEB24

Asetusten hallinta



PC28715—UN—25AUG22

Asetusten hallinta

Asetusten hallinnan avulla voi ladata, muokata tai tallentaa koneen asetteluja ja työkonen asetuksia. Tallennettujen asettelujen avulla voi helposti palauttaa asetukset, joita kone ja työkonne käyttävät työvaiheen aikana.

Asetusten hallintaan siirtyminen

- Valitse Valikko.
- Valitse Toiminteet-välilehti.
- Valitse Asetusten hallinta -toiminne.

ct47125,1708275984563-22-18FEB24

Koneen tyhjäkäynnin toimintaperiaate



PC620652—UN—15MAY24

Koneen tyhjäkäynnin toimintaperiaate

Koneen tyhjäkäynti -toiminne dokumentoi koneen tyhjäkäynnin syyn. Kun kone pysähtyy täysin nopeudelle 0 km/h (0 mph) määrätyn ajaksi, näyttöön tulee ponnahdusikkuna, jossa kuljettajaa kehoitetaan ilmoittamaan syy koneen tyhjäkäyntiin.

Ponnahdusikkuna sisältää valintaluettelon tyhjäkäynnin syistä. Syyt vaihtelevat koneen tyypin ja näytön havaitseman toiminnan mukaan. Kun tyhjäkäynnin syy on valittu, syy lähetetään liitettyyn organisaatioon John Deere Operations Center -järjestelmässä.

Kerätyt tiedot voidaan analysoida Operations Centerissä ja tehdä siten tietoon perustuvia päätöksiä tehokkuuden parantamiseksi.

Siirry kohtaan Koneen tyhjäkäynti

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Koneen tyhjäkäynti -toiminne.

HUOMAA: Lisätietoja tyhjäkäynnin syistä on näytötuessa.

bvmsit,1715251816294-22-14MAY25

Ajouran ohjaus



PC620653—UN—10MAY24

Ajouran ohjaus

Ajourat ovat pellon valmiita reittejä tai ajouria, joilla koneet (kuten traktorit tai ruiskutuslaitteet) liikkuvat istutuksen, ruiskutuksen tai sadonkorjuun aikana. Ajouria luodaan ja tallennetaan yleensä istutuksen aikana.

Ajouran ohjaus -toiminne luo ja hallitsee ajourien käyttöä pellolla. Ajouran ohjaus toimii osiohallinnan kanssa.

Ajouran ohjaus -toiminteella optimoit peltotoimintoja tarkoilla ajourakuviolla ja hallitset laitteiden liikettä.

Ajouran ohjausta voidaan käyttää maaperän tiivistymisen minimoimiseen, kasvivaurioiden vähentämiseen ja toiminnan tehostamiseen.

Siirry kohtaan Ajouran ohjaus

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Ajouran ohjaus -toiminne.

Ajolinjatasot

Ajolinjan ohjauksessa on ISOBUS-standardin mukaisesti kolme tasoa:

- **Taso 1** – Perustason ajolinjan hallinta, kun käytetään suoria linjoja. Työkone toimii pääkoneena, joten käyttäjä voi hallita ajolinjan asetuksia suoraan koneen GPS:n (Global Positioning System) avulla.
- **Taso 2** – Mahdollistaa työskentelyn epäsymmetrisellä rytmillä. Sen avulla voit myös tallentaa ajolinjan asetukset näyttöön. Työkone pysyy kuitenkin pääkoneena ja varmistaa johdonmukaisen toiminnan.
- **Taso 3** – Esimääritetyt ajolinjat voivat ohjata työkoneen kytkemään ajolinjat päälle / pois päältä automaattisesti. Tämä taso integroi automaation edistyneet toiminnot.

Tällä hetkellä ajolinjan ohjaus on yhteensopiva ISOBUS-ajolinjan tason 1 toimintojen kanssa. Heti kun havaitaan ISOBUS-työkone, joka on yhteensopiva ajolinjan tason 1 kanssa, automaattitila on mahdollista valita järjestelmässä. Automaattitilassa työkone laskee ajolinjan GNSS:n (Global Navigation Satellite System) syötteen perusteella. Tässä vaiheessa ISOBUS-työkone vastaa ajolinjan ohjauksesta. John Deeren työtehtävien ohjausyksikkö ainoastaan toimittaa GNSS-tiedot ja ajolinjojen ohjauksen tiedot.

HUOMAA: Lisätietoja ajouran ohjauksesta on näytötuessa.

ch177nn,1740568465132-22-26FEB25

Toiminta—Tiedostonhallinta

Tiedostonhallinta



Tiedostonhallinta

PC28785—UN—29AUG22

Tiedostonhallinta-toiminnetta käytetään tietojen siirtämiseen näyttöön ja näytöstä. Tietoja voidaan siirtää langattomasti John Deere -toimintokeskuksen kautta tai USB-muistivälineellä näyttöjen tai yhteensopivien työpöytäohjelmistojen välillä.

On tärkeää varmuuskopioida tiedot USB-muistivälineelle säännöllisin väliajoin.

Näytön sisäisen muistikapasiteetin pitäisi riittää kaikkien koneesta yhden istunnon aikana saapuvien tietojen tallentamiseen. Näyttöön ilmestyy viesti, kun 90 % muistitilasta on käytetty. Tietoja on syytä viedä ja poistaa muistista, ennen kuin muistin käyttöaste ylittää 90 %.

Siirry tiedostonhallintaan

1. Valitse valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Tiedostonhallinta-toiminne.

Tietotyytit



PC28786—UN—29AUG22

- A—Ajourat
- B—Näytönvalitsimen tiedostot
- C—Työkoneiden profiilit
- D—Koneen profiilit

- Ohjausreitit (A) sisältävät ajolinjat ja niihin liittyvät asiakkaiden, maatilojen ja peltöjen nimet.

HUOMAA: Tuodut mukautuvat kaartuvat ajourat vaativat vähintään yhden valmiin osion olemassaoloa. Data Sync -asetustiedot eivät tue mukautuvia kaaria, ohjattuja ajouria ja AutoPath-ajolinjoja.

HUOMAA: Data Sync -asetustiedot eivät tue mukautuvia kaaria, ohjattuja ajouria ja AutoPath-ajolinjoja.

HUOMAA: Menetelmällä Koneen käyttö A + B, Koneen käyttö A + Suunta tai Koneen käyttö Lat/Lon + Suunta luotuja suoria ajouria ja koneen kuvioita ei voida viedä eikä tuoda. Ajoura tuodaan ajourana 0.

HUOMAA: Tietoja vietäessä viedään myös jaetut ajolinjat peltotöiden tietojen jakamisesta.

- Näytönvalitsimen tiedostoja (B) voidaan siirtää G5-näyttöjen välillä. Ne voidaan tuoda myös 4. sukupolven näytöstä. Nämä tiedostot sisältävät mukautettuja työ sivuja, työ sivusarjoja ja pikavalintapalkkeja.

HUOMAA: Näytönvalitsimen tiedostoja ei voi siirtää G5-näytöstä 4. sukupolven näyttöön, mutta päinvastainen on mahdollista.

HUOMAA: Tuodut työ sivut ovat saatavilla näytönvalitsimen Kaikki työ sivut -välilehdellä.

Jotkin suoritussivun moduulit palautuvat oletusasetuksiin tuotaessa.

Työkoneiden ISOBUS VT -ohjainyksikköjä varten luodut työ sivumoduulit näkyvät käytöstä poistettuina, jos ohjainyksikköä ei ole kytketty koneeseen.

- Työkoneen profiileja (C) voidaan siirtää G5-näyttöjen välillä. Näihin sisältyvät näyttöön tallennetut ohjainyksikköjen työkoneiden profiilit.

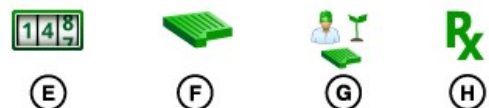
HUOMAA: Kytkeäntäyttöä, työn tallentamista, toimintaa ja nopeuden ohjainyksikköä ei tuoda työkoneprofiilien kanssa.

- Koneen profiilit (D) määritetään Työkonehallinta-toiminteella.

HUOMAA: Koneen profiileja voi tuoda ja viedä vain G5-näytöllä.

HUOMAA: G5-näyttö luo automaattisesti koneen profiilin asetukset yhteensopivan John Deere -koneen tunnistamisen jälkeen.

HUOMAA: Tuodut koneen valmistenumeron sisältävät koneen profiilit eivät näy Työkonehallinta-toiminteessa. Kun näyttö tunnistaa yhteensopivan John Deere -koneen, koneen profiili luodaan automaattisesti. Automaattisesti luotu koneen profiili ohittaa kaikki koneen valmistenumeroita sisältävät tuodut profiilit. Tuodut koneen valmistenumeroa vailla olevat koneiden profiilit näkyvät edelleen Työkonehallinta-toiminteessa.



PC28787—UN—29AUG22

- E—Työtiedot
- F—Rajat
- G—Asetustiedot
- H—Määrittelyt

- Työtiedot (E) sisältävät kartoituksen ja kokonaismäärien tiedot. Tiedot voidaan ladata John Deeren toimintokeskukseen tai purkaa

yhteensopivaan työpöytäohjelmistoon. Kun työtietoja tuodaan, vain kartoitustiedot siirretään. Töiden kokonaissummaa ei voi tuoda.

HUOMAA: Jaettua peittoa peltotöiden tietojen jakamisesta ei voi viedä näytöstä. Jos peittotiedot peltotöiden tietojen jakamistapahtumasta halutaan viedä, tiedot on vietävä kunkin työhön osallistuvan tiimin jäsenen näytöstä.

HUOMAA: Epätäydelliset työtiedot voidaan viedä näytöstä toiseen käyttämällä Työasetukset-toiminteen työhistoriatoimintoa. Töihin liittyvä kokonaismäärätietoja ei tuoda.

- Rajat (F) määritetään Pellot ja rajat -sovelluksen avulla.
- Asetustiedot (G) sisältävät rajat, ajourat, liput, käyttäjät, asiakkaan, maatalan ja pellon nimet, viljelykasvit ja tuotteet.

HUOMAA: Rajoja, ajouria, lippuja ja käyttäjiä ei voi viedä yksin vaan ne sisällytetään asetustietoja vietäessä. Lipputiedot sisältävät kunkin CFF:n lippujen sijainnit, lipputyypin ja värin. Käyttäjätiedot sisältävät käyttäjäprofiilitietoja.

- Käyttöseosmäärät (H) tehdään Työasetukset-toiminteella.



PC28788—UN—29AUG22

I—ISOBUS-työt
J—Näyttökuvat
K—Virhelokit
L—Levitysmäärä

- ISOBUS-tehtävät (I) määritetään ISOBUS-tehtävät-sovelluksen avulla.

HUOMAA: ISOBUS-tehtävien tiedostojen kokorajoitus on 10 Mt.

- Näyttökuvat (J) ovat kopioita näytössä näkyvästä kuvasta.
- Näyttö luo virhelokit (K) automaattisesti, ja John Deere voi käyttää niitä vianetsintään.
- Variety Locator™ -sovelluksen (L) tiedostot määritetään John Deeren Toimintokeskuksen avulla.



PC28789—UN—29AUG22

M—Eristetyt tiedot
N—Sadonkorjuun tunnistetiedot
O—Asetuskokoonpanot

- Eristetyt tiedot (M) on tiedosto, joka luodaan, kun käyttäjä päättää eristää tiedot odottamattoman virheen ilmenemisen jälkeen.

HUOMAA: Eristettyjen tietojen tiedostojen palauttaminen edellyttää teknistä tukea. Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään tietojen palautusta varten.

- Lajiketunnuksen tiedot (N) määritetään Työasetukset-toiminteessa ja ne sisältävät puuvillankorjuun tallennetut tiedot.
- Asetusmäärittäjiä (O) voidaan siirtää G5-näyttöjen välillä. Käytettävissä olevat asetukset vaihtelevat kone- ja työkonetyypin mukaan. Asetuskokoonpanot määritetään asetusten hallinnassa.



PC28153—UN—05OCT20

P—Käyttöoikeuksien hallinnan asetukset
Q—AutoPath-linjatiedot
R—StarFire-tietojen tallennus
S—Ethernet-laitetiedostot

- Käyttöoikeushallinta-asetukset (P) määrittävät Käyttäjät ja käyttöoikeudet -toiminteessa.

HUOMAA: Estä käyttäjien tekemät ei-toivotut muutokset määrittämällä Käyttäjät ja käyttöoikeudet -toiminteen asetukset.

- AutoPath-linjatiedot (Q) -tiedostot määritetään John Deere Operations Centerissä, ja niitä käytetään AutoPath-ajolinjojen luomiseen.

HUOMAA: AutoPath-tiedostoja ei voi viedä näytöstä.

- StarFire-tietojen tallennus (R) sisältää kirjatut tiedot StarFire-vastaanottimesta, jota John Deere käyttää ongelmien vianetsintään. Ota StarFire-tietojen tallennus käyttöön valitsemalla tietojen tallennuksen asetus vastaanottimen VT-sivulta.

HUOMAA: StarFire-tietojen tallennus on käytettävissä vain integroiduissa StarFire 6000 -vastaanottimissa.

- Ethernet-laitetiedostot (S) kerätään John Deere -laitteista, jotka tukevat File Transfer Protocol -protokollaa ja joilla on Ethernet-yhteys näyttöön. John Deere käyttää niitä vianetsinnän apuna.

John Deere -toimintokeskus

Toimintokeskus

PC21844—UN—16NOV15

Käytä Toimintokeskusta työtietojen automaattiseen lähettämiseen näytöltä suoraan John Deere -toimintokeskukseen. Tiedot siirretään mobiilisignaalin avulla JDLINK-modeemin tai langattoman Internet-yhteyden kautta.

HUOMAA: *Operations Center* vaatii aktiivisen JDLINK-modeemin tai langattoman USB-sovittimen, johon on saatavilla Internet-yhteys.

Data Sync -suoratiedonsiirron määrittäminen

Tiedot lähetetään John Deere Operations Centeriin ja vastaanotetaan siitä, kun JDLINK-modeemi on mobiilisignaalin peittoalueella tai siinä on Internet-yhteys tai kun langattomalla USB-sovittimella on Internet-yhteys.

Kun aktiivisia määrittystietoja luodaan tai poistetaan John Deere -toimintokeskuksessa tai liitettyssä näytössä, muutokset synkronoidaan John Deere -toimintokeskukseen ja kaikkiin organisaatioon kuuluviin liitettyihin näyttöihin. Näytöstä poistetut kohteet arkistoidaan John Deere -toimintokeskukseen, ja John Deere -toimintokeskukseen arkistoidut kohteet poistetaan näytöistä.

HUOMAA: Jos Data Sync -suoratiedonsiirron asetukset on otettu käyttöön, seuraavia tietokohteita ei voi poistaa näytöstä:

- **CFF-tiedot**
 - Asiakas
 - Farmi
 - Pelto
- **Ajourat**
 - AB-linjat
 - A + B
 - A + suunta
 - Autom. B
 - Leveys/pituus
 - Leveys/pituusaste-suunta
- AB-kaaret
- Ympyrät
- Käyttö

Leveys/pituus

- **Rajat**
 - Rajat
 - Pisteet
- **Liput**
 - Kohta
 - Putki
 - Alue
 - Aloitus
- **Tuotteet**
 - Viljelykasvi
 - Lajitelma
 - Kemikaali
 - Lannoite
 - Säiliösekoitus / kuiva seos
- **Operaattorit**

Jos haluat poistaa kohteen näytöstä, poista Data Sync -suoratiedonsiirron määrittäminen käytöstä toimintokeskuksesta.

Kun internetyhteyttä ei ole saatavilla, paikallisesti tehdyt muutokset tallennetaan näyttöön ja ne synkronoidaan, kun internetyhteys on muodostettu.

Data Sync -suoratiedonsiirto – työtiedot

HUOMAA: Valitse *Operations Center* -sivulla Ota käyttöön synkronointi *Operations Centeriin* -valintaruutu lähettääksesi tiedot automaattisesti suoraan John Deere Operations Centeriin 30 sekunnin välein.

Tiedot lähetetään John Deere Operations Center -järjestelmään, kun JDLINK-modeemi on mobiilisignaalin peittoalueella tai siinä on Internet-yhteys tai kun langattomalla USB-sovittimella on Internet-yhteys. Jos yhteyttä ei ole saatavilla, työtiedot tallentuvat näyttöön. Työtiedot lähetetään, kun yhteys palautuu.

Työtiedot lähetetään peltoanalysointia ja John Deere Operations Centerin Tiedostot-valikkoon.

Työtietojen käynnistimet

Vaikka työtiedot lähetetään automaattisesti näytöstä John Deere Operations Centeriin 30 sekunnin välein, tiedostoja ei voi tarkastella John Deere Operations Centerissä, ennen kuin jokin näistä laukaisimista on ilmennyt:

- Uusi työ aloitetaan tai asiakasta, maatilaa tai peltoa vaihdetaan.
- Matkapuhelin- tai internetyhteys näytön ja John Deere -toimintokeskuksen välillä katkeaa yli 30 minuutiksi.
- Virta katkaistaan avaimella ja kytketään takaisin 30 minuutin kuluessa.

- Virta katkaistaan avaimella yli 30 minuutiksi.

Tietojen tuonti



Tietojen tuonti

PC20405—UN—30APR15

Valitse tuontitapa:

- Tuo USB-asemasta – Valitse USB-aseman kansiot, jotka sisältävät tuotavia tietoja.
- Tuo vastaanotetut tiedostot – Tuo asetus- ja määrittystiedostot John Deeren -toimintokeskuksesta.

Tiedostojen tuomiseen John Deere Operations Center -järjestelmästä tarvitaan JDLINK-modeemi.

Kun asetustiedostot ja käyttöseosmäärät on tuotu näyttöön, ota tiedosto käyttöön valitsemalla Työasetukset. Katso John Deeren Operations Centerin ohjetiedoista, kuinka asetustiedostoja luodaan ja kuinka ne lähetetään G5-näyttöön.

Yhteensopivuus

Tiedot voidaan siirtää toisesta G5-näytöstä, 4. sukupolven näytöstä, yhteensopivasta työpöytäohjelmistosta tai John Deere Operations Centeristä nykyisessä järjestelmämuodossa. Version 25.3 ja uudemmat ohjelmistot eivät voi tuoda tai viedä tiedostoja aiemmassa vanhassa järjestelmämuodossa.

- Nykyiset järjestelmänäytöt (G5, G5e, G5Plus, 4600 V2, 4200 V2, 4640, 4240)
- Vanhat järjestelmänäytöt (4600 V1, 4200 V1, 4100, 2630)

John Deere Operations Center ei tue työsiivujen tarkastelua, lähetystä tai vastaanottoa. Jos asetustiedosto sisältää vain työsiivuja, tiedosto näkyy kelpaamattomana John Deeren Toimintokeskuksessa. Jos asetustiedosto sisältää ajolinjoja tai rajoja sekä työsiivuja, asetustiedosto latautuu oikein, mutta työsiivuja ei voi tarkastella.

GreenStar 3 2630 -näytön asetustiedostoja ei voi tuoda suoraan 4. sukupolven näyttöön tai G5-näyttöön ohjelmistopäivityksen 25.3 jälkeen. Jotta tiedostoja voidaan tuoda näistä laitteista, ne on ensin ladattava Operations Centeriin ja asetustiedosto on luotava 4. sukupolven tai G5 -muodossa.

HUOMAA: G5-näytöt eivät voi enää viedä tietoja APEX-muodossa ohjelmistopäivityksellä 25.3 tai uudemmalla. Kaikki APEX-tuotetuki on päättynyt. Tämän seurauksena APEXia käyttävät asiakkaat eivät voi enää lähettää tietoja toimintokeskukseen APEXista.

Tuoduissa pelloissa on oltava ulkoraja, kun tuodaan sisäraja. Sisäraja ei voi luoda tai tuoda näytössä, ennen kuin on ensin luotu tai tuotu ulkoraja.

HUOMAA: Jotta kokonaiset työkoneneidien profiilit voidaan tuoda toisesta näytöstä, varmista, että lähdenäytössä on ohjelmistoversio 25.3 tai uudempi.

Tietojen ristiriidat

Tuodut asiakkaiden, farmien ja peltojen nimet muutetaan tarvittaessa. Esimerkiksi "Pelto1" saa uudeksi nimekseen "Pelto1(1)", jos samanniminen pelto on jo tallennettuna.

Kun John Deere -toimintokeskukseen tuodaan työtietoja pelloilta, joiden nimi on yli 20 merkin pituinen, nimet näkyvät oikein. Vietäessä tietoja takaisin näyttöön pellon nimi lyhenee. Tiedot tunnistetaan alun perin näytöstä vietyyn peltoon kuuluviksi.

Jos ajolinjat ovat samalla pellolla ja ne on luotu samalla ajolinjan ohjausmenetelmällä, näyttö käsittelee seuraavat ristiriidat.

Eri nimi, sama linja

- Jos ajolinjat ovat samoja, monitoriin tallennettu ajolinjan nimi korvautuu USB-muistiin tallennetulla nimellä.

Sama nimi, eri linja

- Jos kahdella eri ajolinjalla on sama nimi, monitori nimeää USB-muistiin tallennetun ajolinjan uudelleen tuonnin yhteydessä. Esimerkiksi "Ajoura1" saa uudeksi nimekseen "Ajoura1(1)".

HUOMAA: Tiedoston tuominen voi epäonnistua monista syistä. Käsittele näytön kertoma virhetila niiden tiedostojen osalta, joiden tuominen epäonnistui. Lisätietoja epäonnistuneiden tuontien käsittelystä on näyttötuessa.

Määritykset

Jotta käyttöseosmääriä voidaan viedä, Shapefiles-tiedostojen on sijaittava Rx-nimisessä kansiossa USB-aseman juuressa.

Tietojen vienti



Tietojen vienti

PC20406—UN—30APR15

HUOMAA: Kun viedään työtietoja USB-aseman avulla, tulee käyttää eri laitetta jokaiselle näytölle. Vietyjä työtietoja ei aseteta mihinkään yksittäiseen profiilikansioon. Asetustiedot asetetaan JD4600-kansioon ja työtiedot JD-tietokansioon USB-aseman juuressa.

Voit siirtää halutut tietotyypit valitsemalla vientimenetelmän.

- Voit siirtää oletusasetuksia käyttäen nopeasti kaikki työtiedot, ohjauslinjat ja suoritussivut valitsemalla Vie kaikki tiedot.
- Voit siirtää näyttökuvia ja virhelokitiedostoja valitsemalla Vianmäärittystiedot.

Tietojen vieminen vanhoissa järjestelmänäytöissä käyttöä varten (4600V1, 4200V1, 4100, GreenStar 3 2630)

4. sukupolven näytöistä vietävien asetustietojen rakenneta ei määritetä automaattisesti vanhalle järjestelmänäytölle sopivaksi. Tee seuraavat toimet ennen 4. sukupolven näytön tietojen tuontia:

1. Vie tietoja USB-asemaan tai langattomasti John Deere Operations Centeriin.
2. Luo vanhan järjestelmän tiedostotyyppin asetustiedosto John Deere Operations Centerin kohdassa Asetustiedoston luonti, ja vie tiedosto USB-asemaan.
3. Tuo äsken luomasi vanhan järjestelmän asetustiedosto USB-asemasta haluamiisi vanhojen järjestelmien näyttöihin.

Tietojen poistaminen



PC20407—UN—30APR15

Tietojen poistaminen

Poista tiedot -valinta poistaa valitut tietotyypit näytöltä.

- Voit poistaa työtietoja ja työsiivuja valitsemalla Mukautettu poistaminen.
- Voit poistaa ruutukaappauksia ja virhelokitiedostoja valitsemalla Tyhjennä diagnostiikkatiedot.

ZIDXK1X,1749535410021-22-17FEB26

HUOMAA: NTFS-muotoa ei voi käyttää järjestelmän palautukseen.

- Tallennustila – suositeltava tallennustila on 32–64 Gt. Suurin tuettu tallennustila on 512 Gt.
- Yhteys – USB 2.0 tai USB 3.0.
- Enimmäismitat – paksuus 9,2 mm (3/8 in) ja leveys 21,7 mm (7/8 in).

Parhaat käytännöt

- Liitä USB-muisti ja odota 10 sekunnin ajan. Suurten USB-asemien tunnistaminen voi kestää jonkin aikaa.
- Käytä USB-muistia, jonka kapasiteetti on vähintään 16 gigatavua, jotta voit tallentaa useita varmuuskopioita.
- Poista USB-muistista kaikki tiedostot, jotka eivät liity John Deere -näyttöihin.

Tarkasta Diagnostiikkakeskus-toiminteen Näytä laite -välilehdeä, tunnistaako näyttö USB-muistin.

ch177nn,1728630654672-22-11OCT24

Näyttökuvien tallentaminen



PC28811—UN—20SEP22

A—Näyttökuvan alue

Valitse alue, joka näkyy korostettuna ruudun vasemmassa yläkulmassa. Paina alueen kohdalta siihen saakka, kunnes monitorista on kuultavissa kameran sulkimen laukeamista muistuttava ääni.

Työnnä USB-muisti paikalleen ja siirrä näyttökuvat siihen valitsemalla kohta "Vie tiedot".

ct47125,1708277939611-22-18FEB24

USB-asema

HUOMAA: G5-näytön USB-liitäntöjä ei ole tarkoitettu käytettäväksi muiden laitteiden latausasemana.

John Deere -näyttöjä koskevat vaatimukset

- USB-muoto – täytyy olla FAT32 tai NTFS.

Toiminta—Ohjelmistohallinta

Ohjelmistohallinta



Ohjelmistohallinta

PC28693—UN—25AUG22

Ohjelmistohallinnan avulla voi päivittää ohjelmiston, ottaa käyttöön uusia toimintoja ja hakea lisätietoja ohjelmistoversiosta.

Siirry kohtaan Ohjelmistohallinta

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Ohjelmistohallinta-toiminne.

Ohjelmistopakettit

G5-näytön ohjelmisto- ja ohjetiedostot on jaettu paketteihin. Paketit on lueteltu erikseen Asennukset ja päivitykset -välilehdellä ja Versiotiedot-välilehdellä.

G5-käyttöjärjestelmä



G5-käyttöjärjestelmä

PC28694—UN—25AUG22

- Sisältää näytön käyttöjärjestelmän ja perustoiminteet.

G5-käyttöjärjestelmän ohje



G5-käyttöjärjestelmän ohje

PC28695—UN—25AUG22

- Sisältää ohjetiedostot näytön toiminteisiin.

AMS-sovellukset



AMS-sovellukset

PC28808—UN—20SEP22

- Sisältää näytön ohjelmiston.

HUOMAA: Näytön ohjepaketit sisältävät kaikki näytön tukemat kielet.

Lisenssit

Lisenssillä otetaan käyttöön näytön lisäominaisuuksia. Lisenssin ominaisuudet ja tuotteet riippuvat ostettavasta lisenssityypistä.

Lisenssit voidaan siirtää universaalien näyttöjen tai CommandCenter-näyttöjen välillä, joita käytetään samantyyppisissä koneissa.

HUOMAA: Käytettävissä olevat lisenssit voivat vaihdella alueittain. Lisätietoja saat John Deere -jälleenmyyjältä.



Lisätietoja-painike

PC28697—UN—25AUG22

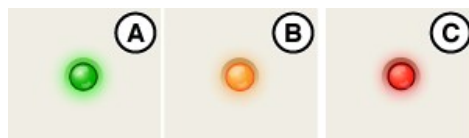
StellarSupport.com vaatii näytön sarjanumeron lisenssin luomista varten. CommandCenter-lisenssi vaatii myös koneen valmistenumeron. Paina Lisätietoja-painiketta, jotta näet näytön sarjanumeron ja koneen valmistenumeron.

Lisenssin tila

Siirry Ohjelmistohallintaan tarkastellaksesi lisenssin tietoja:

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Ohjelmistohallinta.
4. Valitse Lisenssit-välilehti.
5. Valitse lisenssi luettelosta.
6. Tarkastele valitun lisenssin lisätietoja valitsemalla Lisätiedot. Saatavilla olevat lisätiedot riippuvat lisenssityypistä.

Lisenssillä voi olla seuraavat tilat:



Lisenssin tila

PC649528—UN—09OCT24

Aktiivinen (A): Lisenssi on aktiivinen.

Ongelma (B): Viittaa siihen, että sarjanumerossa, lisenssin toimituksessa jne. oli ongelma.

Alkamispäivää odotetaan (B): Lisenssin aktivointipäivä ei ole vielä tullut.

Vanhentunut (C): Lisenssi on vanhentunut.

cl47125,1705261192994-22-09OCT24

Näytön ja ohjainyksikön ohjelmiston päivitys

G5-näyttöihin julkaistaan ajoittain ohjelmistopäivityksiä, jotka sisältävät parannuksia ja suorituskykyparannuksia. Päivityksiä hallinnoidaan työpöytätoiminteella nimeltä Software Manager.

GreenStar-järjestelmäkomponenttien, kuten StarFire-vastaanottimien, AutoTrac Universalin ja GreenStar-määräohjaimen, ohjelmistopäivitykset ovat myös ladattavissa Ohjelmistohallinnan avulla.

Päivitystiedostot ja näyttöpäivitykset kopioidaan USB-asemalle. Jos nämä komponentit on kytketty koneeseen, ne päivitetään näytön avulla, kun USB-asema liitetään.

Näyttöön asennettujen ohjelmistoversioiden määrittäminen

Kaikkien asennettujen ohjelmistopakettien versionumerot ovat saatavilla Ohjelmistohallinnan Versiotiedot-välilehdessä.

Ohjelmistopäivitysten lataaminen



USB-tallennusväline

PC15348—UN—11JUL13

Suosittelemme FAT32- tai NTFS-alustettua USB-asemaa, jossa on vähintään 16 Gt tallennustilaa. Lisätietoja USB-aseman vaatimuksista on Tiedostonhallinta-osan kohdassa USB-asema.

Ohjelmistopäivitykset voi ladata seuraavasta osoitteesta:

<https://my.deere.com/software-downloads/software-manager/>

Kun uusi ohjelmisto on ladattu USB-asemaan, siirrä se koneeseen ja asenna päivitys.

Ohjelmistopäivitysten asentaminen

USB-tallennusväline

1. Työnnä USB-muisti varusteiliitäntän vieressä sijaitsevaan ylempään USB-liitäntään.



PC23932—UN—21MAR17

A—Asenna ohjelmisto -painike

2. Kun USB-aseman vaihtoehdot -sivu tulee näkyviin, valitse Asenna ohjelmisto -painike (A). Tällöin esiin tulee Ohjelmistohallinnan Asennukset ja päivitykset -välilehti.
3. Valitse Näytä näytön päivitykset -kohta tai Näytä muiden laitteiden päivitykset -kohta ja valitse Seuraava-painike.
4. Näyttöön ilmestyvät vain ohjelmistopaketit, jotka ovat uudempia kuin näyttöön tällä hetkellä asennettu ohjelmisto. Perusasetuksen mukaan kaikki ohjelmistopaketit ovat valittuina.
5. Paina Asenna-painiketta. Jos päivitys ei käynnisty, yritä ratkaista ongelma näyttöön ilmestyvien viestien perusteella.

⚠ HUOMIO: Vältä loukkaantumisen vaara. Varmista, että koneen seisontajarru on vaihteiston lukon asennossa ja että koneen virta on kytkettynä koko asennusprosessin ajan. Ohjelmiston asennuksen aikana:

Kaikki sovellukset sulkeutuvat.

Ruudussa ei näy järjestelmäviestejä.

Älä irrota USB-asemaa.



PC28696—UN—25AUG22

A—Tilan merkkivalo

B—Vihreä valintamerkki

6. Tilanneilmais (A) näyttää jokaisen pakkauksen asennuksen etenemisen prosentteina. Kun pakkaus on asennettu, näytetään vihreä valintamerkki (B).
7. Näyttö käynnistyy uudelleen päivityksen viimeistelemiseksi.
8. Irrota USB-asema ja vie se takaisin tietokoneelle. Suorita Ohjelmistohallinnan apuohjelma ladataksesi palautustiedostot.

HUOMAA: Palautustiedostot sisältävät ohjelmiston versiotiedot ja ne auttavat jälleenmyyjiä tarjoamaan näyttöä ja konetta koskevia tukipalveluja.

Päivitykset verkossa

1. Valitse asennusten ja päivitysten välilehdeltä kohta Tarkista päivitykset verkosta. Näyttö etsii saatavilla olevat päivitykset.
2. Valitse Näytä näytön päivitykset -kohta tai Näytä muiden laitteiden päivitykset -kohta ja valitse Seuraava-painike.
3. Näyttöön ilmestyvät vain ohjelmistopakettit, jotka ovat uudempia kuin näyttöön tällä hetkellä asennettu ohjelmisto. Perusasetuksen mukaan kaikki paketit ovat valittuina.
4. Valitse Lataa-painike. Jos päivitys ei käynnisty, yritä ratkaista ongelma näyttöön ilmestyvien viestien perusteella.
5. Tilanneilmais (A) näyttää jokaisen pakkauksen latauksen etenemisen prosentteina. Kun pakkaus on ladattu, näytetään vihreä valintamerkki (B).
6. Aloita ladatun ohjelmistopaketin asennus valitsemalla Asenna-painike.

! HUOMIO: Vältä loukkaantumisen vaara.
Varmista, että koneen seisontajarru on vaihteiston lukon asennossa ja että koneen virta on kytkettyä koko asennusprosessin ajan. Ohjelmiston asennuksen aikana:

Kaikki sovellukset sulkeutuvat.

Ruudussa ei näy järjestelmäviestejä.

7. Näyttö käynnistyy uudelleen päivityksen viimeistelemiseksi.

Etäpäivitykset Equipment Mobilen avulla

1. Kirjautu Equipment Mobileen ja tarkasta, onko odottavia ohjelmistopäivityksiä.
2. Valitse ohjelmistopäivitys ja valitse Pyydä etäpäivitystä.
3. Kytke kone PÄÄLLE.
4. Ohjelmisto ladataan automaattisesti näyttöön. Valitse Asenna, kun asennuspyyntö tulee näyttöön.
5. Näyttö käynnistyy uudelleen.
6. Onnistuneen asennuksen jälkeen näytössä näkyy Ohjelmointi valmis.

Ohjelmointi langattoman suoratoiston kautta

HUOMAA: *Langattoman verkon kautta tapahtuvaa ohjelmointia varten koneen on oltava lähellä tietokonetta.*

Ohjelmointi langattoman suoratoiston kautta on saatavilla Service Centerissä tai John Deere Operations Centerissä.

1. Kytke koneen virta päälle ja pidä se päällä koko ohjelmistopäivityksen ajan.
2. Valitse koneen näytöstä Valikko.

3. Valitse Järjestelmä-välilehti.
4. Valitse Wireless Settings.
5. Aktivoi Mobiili koneeseen -toiminto vaihtopainikkeella.
6. Kirjautu tietokoneella Service Centeriin tai John Deere Operations Centeriin ja tarkasta, onko odottavia ohjelmistopäivityksiä.
7. Lataa ohjelmistopäivitys tietokoneelle.
8. Kun päivitykset on ladattu, yhdistä tietokone koneen JDLINK-modeemin langattomaan verkkoon.
9. Valitse ohjelmistopäivityssivulta Aloita asennus.
10. Kun näyttöön tulee kehote Yhdistä koneen MTG:n Wi-Fi-verkkoon, lue näytöllä näkyvät ohjeet ja valitse Yhdistä.
11. Valitse Service Center -järjestelmän Ohjelmistopäivitykset-sivulla kohta Valitse tiedostot ja valitse ladattu päivityspaketti. Valitse Open.
12. Siirrä ladattu ohjelmisto näyttöön valitsemalla Aloita lataus.
13. Kun ohjelmisto on siirretty, valitse Aloita ohjelmointi.
14. Asennukset ja päivitykset -ikkuna avautuu koneen näytössä ja ilmoittaa asennuksen tilan.
15. Kun ohjelmointi on suoritettu onnistuneesti, valitse Service Center -järjestelmän Ohjelmistopäivitykset-sivulla Lataa palautustiedosto.
16. Valitse Lisää palautustiedosto ja lisää ladattu tiedosto viimeistelläkseen ohjelmistopäivityksen.

Etäohjelmointi langattoman verkon kautta

1. Kytke koneen virta päälle ja pidä se päällä koko ohjelmistopäivityksen ajan.

HUOMAA: *Varmista, että vahva JDLINK-yhteys on muodostettu, ennen kuin jatkat etäohjelmointia.*

HUOMAA: *Equipment Mobile tukee myös etäohjelmointia.*

2. Kirjautu tietokoneella Service Centeriin tai John Deere Operations Centeriin ja syötä koneen valmistenumero koneen hakupalkkiin.
3. Valitse haluamasi kone Koneen haku -alasvetovalikosta.
4. Tarkasta Ohjelmiston ohjelmointi -kohdasta, onko uusia ohjelmistopäivityksiä saatavilla.
5. Kun valitset asennuksen, ohjelmisto latautuu ja asennetaan näyttöön.
6. Valitse koneen näytössä ISOBUS VT -etäohjelmistopäivitykset -kehotteen Asenna ohjelmisto -kohta.
7. Ohjelmiston latauksen pitäisi alkaa näytössä.

8. Kun ohjelmisto on ladattu, valitse Asenna.
9. Noudata näytön ohjeita ja jatka asennusta valitsemalla Jatka.
10. Ohjelmiston asennuksen pitäisi alkaa näytössä. Kun asennus on valmis, varmista, että näytössä on uusin ohjelmistoversio.

Vianetsintä

Jos päivitys epäonnistuu, näyttö pysyy nykyisessä versiossa.

Tallenna virheviesti muistiin, jos ohjelmistopäivitys epäonnistuu. Poista tiedostot USB-asemasta ja lataa sitten ohjelmistopäivitys uudelleen USB-asemaan. Toista ohjelman asennusprosessi.

Jos ohjelmiston päivittäminen epäonnistuu jälleen, ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään.

USB-aseman tilan optimointi näyttöohjelmiston päivittämiseksi

Optimoi USB-aseman tila seuraavasti:

1. Kytke USB-asema tietokoneeseen.
2. Valitse Oma tietokone.
3. Valitse paikallinen levy C.
4. Valitse sds.

HUOMAA: Valitse JDSync-kansioksi App Data\Roaming-kansio.

5. Valitse DisplayDependencies.
6. Poista kaikki kansion RpmCache sisältö.
7. Alusta USB-asema FAT32-muodolla.
8. Lataa näytön päivystiedostot Ohjelmistohallinnan kautta ja siirrä ne USB-asemaan.

ch177nn,1737540664268-22-09FEB26

Muiden kuin näytön laitteisto- ja ohjelmistoaktivoinnit

Aktivoi muun kuin näytön laitteisto ja ohjelmisto valitsemalla tietopainike ja syöttämällä aktivointikoodi. Yksi koodi voi sisältää useita ominaisuuksia, mutta sillä voidaan tehdä vain yksi toimenpide (aktivointi tai aktivoinnin poisto). Yhden koodin avulla voi esimerkiksi ottaa käyttöön kolme ominaisuutta. Toisaalta kahden ominaisuuden poistamiseen käytöstä tarvitaan erillinen koodi.

Anna aktivointi-/deaktivointikoodi



Syötä koodi -painike

PC28698—UN—25AUG22

1. Paina painiketta "Syötä koodi".
2. Anna aktivoinnin tai aktivoinnin poiston koodi käyttämällä näppäimistöä. Paina painiketta "OK".
3. Merkitse vahvistuskoodi muistiin ja anna se osoitteeseen StellarSupport.com.

Verkkoaktivoinnit



Verkkoaktivoinnit

PC28699—UN—25AUG22

Verkkoaktivointi käyttää langatonta yhteyttä nykyisten tilausten tarkasteluun tai tarkistamiseen. Näyttö hakee tilaukset automaattisesti virran kytkennän yhteydessä. Tee tilaus osoitteessa StellarSupport.com.

ct47125,1708278219954-22-18FEB24

Toiminta—ISOBUS VT

ISOBUS VT



ISOBUS VT

PC28796—UN—29AUG22

Tämä John Deere -näyttö tukee AEF:n (Agricultural Industry Electronics Foundation) ja ISO 11783 -standardin mukaisia ISOBUS-yhteensopivia ohjainyksiköitä. Näitä ohjainyksiköitä voidaan tarkastella ja käyttää ISOBUS-virtuaalipäänteen (VT) kautta. Jos kaksoisnäyttö on kytkettynä, toista VT:tä voi tarkastella ja käyttää.

Kun ISOBUS-ohjainyksikkö on kytketty, käyttöliittymän grafiikkatiedostot ladataan ISOBUS-virtuaalipäänteelle. Tämän jälkeen käyttäjä voi ISOBUS-virtuaalipäänteen kautta selata ja käyttää kaikkia ISOBUS-ohjainyksikön käytettävissä olevia toimintoja.

Siirtyminen kohtaan "ISOBUS VT"

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse sovellus "ISOBUS VT".

Järjestelmään yhdistetyt ISOBUS-työkoneet ja -ohjainyksiköt

G5-näyttö pystyy lataamaan ja vaihtamaan tietoja samanaikaisesti useiden ISOBUS-ohjainyksiköiden kanssa. Kaikkien järjestelmään yhdistettyjen ISOBUS-ohjainyksiköiden luettelo ilmestyy näyttöön valikkopainikkeen painamisen jälkeen.

Valitse haluamasi ISOBUS-ohjainyksikkö. Ohjainyksikön käyttöliittymän voi hakea tämän jälkeen näyttöön painamalla OK-painiketta.

Vianetsintä

Jos ISOBUS-ohjainyksikön käyttöliittymä ei näy oikein:

- Tarkastele ISOBUS-ohjainyksikköä tilakeskuksessa ja noudata ilmoitetun tilan mukaisia vianetsintävaiheita. Lisätietoja on Diagnostiikkakeskuksen kohdassa ISOBUS-ohjainyksiköt.

Jos käyttöliittymä ei edelleenkään näy oikein:

1. Valitse asetukset ISOBUS VT -toiminteen yläreunasta.
2. Valitse lisäasetuksista vaihtoehto ISOBUS-virtuaalipäänteen tyhjennys poistaaksesi tallennetut ISOBUS-ohjainyksikön käyttöliittymän tiedostot.

Käyttöliittymä ladataan uudelleen seuraavan ohjainyksikön liittämisen yhteydessä.

Työsivumoduuli

ISOBUS VT - moduuleita voidaan lisätä työisivulle Näytönvalitsin-toiminteen avulla.

Moduulit ladataan työkoneen ohjainyksiköstä ja ne ovat käytettävissä vain silloin, kun tämä ohjainyksikkö on liitetty. Saatavilla olevien moduulien tyypit vaihtelevat ohjainyksikön valmistajan mukaan. Tämä näyttö pystyy näyttämään ISOBUS VT:n version 4.

ct47125,1708279097632-22-18FEB24

Toiminta—StarFire-vastaanotin

StarFire GPS -vastaanotin



PC28798—UN—29AUG22

StarFire GPS -vastaanotin saa globaalin paikannuksen ja differentiaalikorjauksen vaatimat signaalit yhdeltä vastaanottimelta.

HUOMAA: Integroidun StarFire 7000/7500 -vastaanottimen TCM-yksikkö on tehdaskalibroitu. Jos on suoritettava peltokalibrointi, katso StarFire 7000/7500 -vastaanottimen käyttöohjeen osa Vianetsintä.

Vastaanottimeen on sisäänrakennettu maastokorjausyksikkö (TCM), joka huomioi koneen liikkeet, kuten kiertymisen ja kaltevuuden sivuttaisrinteissä, epätasaisen maaston ja vaihtelevan maaperän. Moitteeton toiminta edellyttää tarkkaa TCM-kalibrointia.

Katso asetus- ja kalibrointiohjeet StarFire-vastaanottimen käyttöohjeesta.

Edistynyt TCM-kalibrointi

TCM on kalibroitava, kun vastaanotin ensiasennetaan koneeseen tai siirretään toiseen koneeseen. Edistynyt TCM-kalibrointi luo tilapäisen AutoTrac-ajouran konetta varten, jota käyttämällä koneella voidaan ajaa vastaanottimen TCM-kalibroinnin ajan. Kehittynyt TCM-kalibrointi voi tehdä usean vastaanottimen TCM-kalibroinnin samanaikaisesti ja se on vanhaa kalibrointia tarkempi eikä koneen tarvitse olla tasaisella.

Kehittyneen TCM-kalibroinnin ohjeet ovat näytötöussa.

Vaatimukset

- Vastaanottimen malli on StarFire 6000 tai uudempi.
- Vastaanottimen ohjelmistoversio 4.40N (ohjelmistopaketti 20-2) tai uudempi.
- Näyttö on G5 CommandCenter tai G5 Universal.
- Näytöllä on oltava voimassa oleva AutoTrac-lisenssi.

Siirry kohtaan StarFire GPS -vastaanotin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse StarFire-toiminne.

ch177nn,1728632148789-22-11OCT24

StarFire-ohjelmiston etäpäivitykset

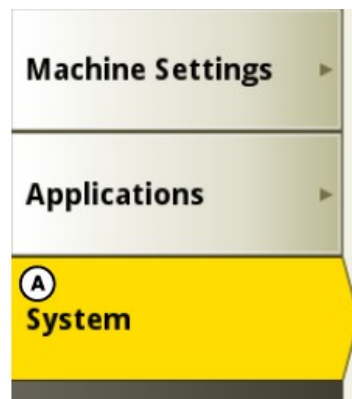
1. Valitse Valikko.



Valikko

PC28688—UN—25AUG22

2. Valitse Järjestelmä-välilehti (A).



Järjestelmä-välilehti

PC28821—UN—21SEP22

A—Järjestelmä-välilehti

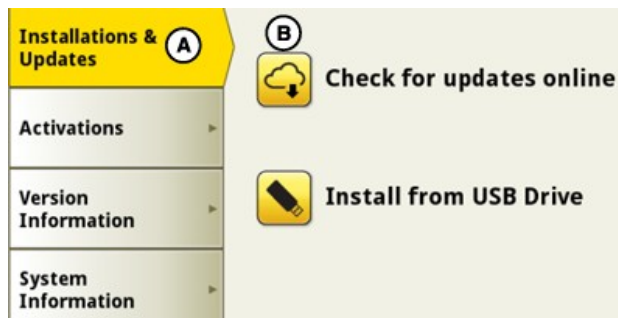
3. Valitse Ohjelmistohallinta.



Ohjelmistohallinta

PC28693—UN—25AUG22

4. Valitse Asennukset ja päivitykset -välilehdeltä (A) Tarkasta päivitykset verkosta (B).



Tarkasta päivitykset verkosta -painike

PC28822—UN—21SEP22

A—Asennukset ja päivitykset -välilehti
B—Tarkista päivitykset verkossa -painike

5. Valitse Näytä muiden laitteiden päivitykset (A), ja paina sitten Seuraava (B).



PC28823—UN—08MAY23

Näytä muiden laitteiden päivitykset -painike

A—Näytä muiden laitteiden päivitykset -painike

B—Seuraava-painike

6. Valitse ladattava ohjelmisto ja paina Asenna.



PC28824—UN—08MAY23

Asenna-toiminnevalitsin

ct47125,1708279129268-22-18FEB24

Toiminta—Ajolinjan AutoTrac-ohjaus

AutoTrac



Ajolinjan ohjaus

PC28717—UN—25AUG22

AutoTrac on avustettu ohjausjärjestelmä, jonka avulla kuljettaja voi poistaa kätensä ohjauspyörältä, kun kone kulkee pellolle luotua ajouraa pitkin. Kuljettajan on edelleen käännettävä kone ympäri viimeisillä riveillä. Aktivointipainiketta painamalla AutoTrac ottaa ohjauksen taas haltuunsa ja ohjaa konetta viereistä reittiä pitkin.

Yleistä

TÄRKEÄÄ: AutoTrac-järjestelmä nojautuu Yhdysvaltain valtionhallinnon ylläpitämään GPS-järjestelmään (Global Positioning System), jonka tarkkuus ja ylläpito on täysin liittovaltion vastuulla. Järjestelmään voidaan tehdä muutoksia, jotka vaikuttavat kaikkien GPS-laitteiden tarkkuuteen ja suorituskyykyyn.

Kuljettaja on aina vastuussa koneesta, ja hänen täytyy tehdä käänös jokaisen reitin päätteeksi. Järjestelmä ei käännä konetta automaattisesti reitin päässä.

AutoTrac-perusjärjestelmä on tarkoitettu käytettäväksi mekaanisten merkkien lisäapuna. Kuljettajan on arvioitava järjestelmän yleinen tarkkuus voidakseen määrittää, missä peltotöissä avustettua ohjausta voidaan käyttää. Tämä arviointi on tarpeen, koska erilaisiin peltotöihin vaadittava tarkkuus voi vaihdella maataloustyön mukaan. AutoTrac käyttää GPS-järjestelmän lisäksi StarFire-differentialikorjausverkkoa. Aikaa myöten voi tapahtua pieniä sijainnin liukumia.

HUOMAA: Kauden aikana toistettavuus ja saman korjaussignaalin käyttö on erittäin tärkeää, kun AutoTrac-ohjausta käytetään useisiin töihin kauden aikana. Tämä sisältää AutoTrac-ajolinjojen luomisen istutuksen aikana ja samojen linjojen käyttämisen myöhemmissä tehtävissä, kuten sivukastelulannoitteessa, ruiskutuksen jälkeen ja sadonkorjuussa. Saman korjaussignaalin säilyttäminen varmistaa kohdistustarkkuuden kaikissa toiminnoissa minimoiden limittäisyyden ja ohitukset ja maksimoiden tehokkuuden.

Ajolinjan AutoTrac-ohjauksen yleiskatsaus



PC665155—UN—19MAY25

Ajolinjan AutoTrac-ohjauksen etusivu

- A—AutoTrac
- B—Ohjaus
- C—Seuraava kappale
- D—Valopalkki
- E—Kartan hallintalaitteet
- F—Ajolinjan ohjaus
- G—Ajolinjan vaihto

AutoTrac (A)—Sisältää ajolinjan AutoTrac-ohjauksen päälle / pois päältä -vaihtopainikkeen ja näyttää nykyisen AutoTrac-vaiheen. AutoTrac-vaiheen valitseminen avaa AutoTrac-diagnostiikan sivun.

Steering (B)—Näyttää ohjausherkkyden yläpänä numerona ja hakuherkkyyden alimpana numerona. Ohjauksen valitseminen avaa Ohjauksen optimointi -sivun.

Next Track (C)—Tunnistaa seuraavan ajolinjan, jonka AutoTrac on määritetty hakemaan ja joka sisältää vaihdon. Vaihda seuraava ajolinja seuraavaan saatavilla olevaan ajolinjaan ajolinjaluettelossa valitsemalla Vaihda. Ajolinjan valinta avaa Ajolinjaluettelo-sivun.

Lightbar (D)—Ilmoittaa, kuinka paljon kone on pois ajolinjalta vasemmalla tai oikealla puolella.

Map Controls (E)—Sisältää näkymän valinnan, panoroinnin, suunnan, loitonnuksen ja lähennyksen.

Guidance (F)—Näyttää nykyisen ajolinjan ja ajolinjojen etäisyyden. Määritä ajolinja -kohdan valinta avaa Ajolinjaluettelo-sivun. Ajolinjojen etäisyyden valinta avaa Ajolinjojen etäisyys -sivun.

Shift Track (G)—Säätää asetetun ajolinjan sijaintia koneesta vasemmalle, keskelle tai oikealle. Siirtovälin valinta avaa Siirtoväli-sivun.

ZIDXK1X,1750076420718-22-06OCT25

Opastusjärjestelmien turvallinen käyttö

Opastusjärjestelmiä ei saa käyttää maantiellä. Opastusjärjestelmät on aina kytkettävä pois käytöstä ennen maantielle siirtymistä. Opastusjärjestelmää ei saa käynnistää (kytkä) maantiekuljetuksessa.

Ajolinjan ohjausjärjestelmät on suunniteltu auttamaan kuljettajaa käyttämään konetta tehokkaammin. Kuljettaja on aina vastuussa koneen reitistä ja turvallisesta käytöstä. Ajolinjan ohjausjärjestelmät eivät havaitse esteitä automaattisesti eivätkä myöskään estä esteisiin tai muihin koneisiin tai ajoneuvoihin törmäämistä.

Ajolinjan ohjausjärjestelmät tarkoittavat kaikkia toimintoja, jotka automatisoivat koneen ohjausta. Niitä ovat esimerkiksi AutoTrac, iTEC, AutoTrac-kääntöautomaatiikka, AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen), AutoTrac Universal, AutoTrac Controller, AutoTrac RowSense ja Machine Sync.

Käyttäjän ja sivullisten vahingoittumisen välttäminen:

- Älä koskaan nouse liikkuvaan koneeseen tai poistu siitä.
- Tarkista, että koneen, työkoneen ja ajolinjan ohjausjärjestelmän asetukset on määritetty oikein.
 - Jos käytössä on iTEC, AutoTrac-kääntöautomaatiikka tai AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen), varmista, että rajat on määritetty tarkasti.
 - Jos konesynkronointi on käytössä, varmista, että seuraajan aloituspiste on kalibroitu niin, että koneiden väliin jää riittävästi tilaa.
- Pysy valppaana ja seuraa ympäristön tapahtumia.
- Ohjaa tarvittaessa itse maastoesteiden, sivullisten, laitteiden tai muiden esteiden välttämiseksi.
- Lopeta käyttö, jos huono näkyvyys haittaa koneen käyttöä tai estää sinua havaitsemasta ihmisiä tai esteitä koneen kulkureitillä.
- Ota koneen nopeutta päätettäessä huomioon pellon olosuhteet, näkyvyys ja koneen kokoonpano.

ch177nn,1660716404585-22-23MAY24

Ajolinjan AutoTrac-ohjauksen menetelmät

AutoTrac tarjoaa useita erilaisia ajolinjan ohjausmenetelmiä vastaamaan eri peltotyypin ja käyttösovellusten tarpeisiin. Avaa Ajolinjaluettelo valitsemalla AutoTrac-etusivulta kohta Määritä ajolinja, ja siirry sitten Valitse ajolinjan ohjausmenetelmä -sivulle valitsemalla Uusi ajolinja.

Lisätietoja kunkin ajolinjan ohjaustyyppin luomisesta on näyttötuessa.

Saatavilla ovat seuraavat ajolinjan ohjausmenetelmät:

- Suoran ajolinjan menetelmät
 - A + B -menetelmä

- A + suunta -menetelmä
- Autom. B -menetelmä
- Leveys-/pituusaste-menetelmä
- Leveys-/pituusaste + suunta -menetelmä
- Aloitus: A + B
- Aloitus: A + suunta
- Aloitus: Leveys-/pituusaste + suunta
- Kaarevan ajolinjan menetelmät
 - Mukautuva kaari
 - AB-kaari
- Ympyräreitin menetelmät
 - Ajoympyrä
 - Leveys-/pituusaste-ympyrä
- Ohjatun ajolinjan menetelmä
 - Esiohjatut ajolinjat

Suoran ajolinjan menetelmät



Suora ajoura

PC28721—UN—25AUG22

Suora ajoura -tila auttaa käyttäjää ajamaan suoria rinnakkaisia ajolinjoja käyttämällä apunaan näyttöä ja äänimerkkejä, jotka ilmoittavat käyttäjälle, jos kone joutuu ulos ajouralta.

Suora ajoura -toiminnossa on erilaisia ajouran 0 määrittystapoja, joilla kuljettaja voi luoda ensimmäisen suoran ajouran peltoa varten. Kun ajoura 0 (viiteriitti) on määritetty, kaikki pellon ajolinjat luodaan sen perusteella. Jokainen ajolinja on identtinen alkuperäisen ajetun ajolinjan kanssa, jotta ohjausvirheet eivät toistu samanlaisina koko pellolla. Luotuja ajolinjoja voidaan hyödyntää Parallel Tracking- ja AutoTrac-järjestelmissä.

Ajouran 0 määrittämistavat:

- A + B – Määritä ajoura 0 ajamalla se koneella.
- A + Autom. B – Määritä ajoura 0 ajamalla se koneella.
- A + Suunta – Määritä ajolinja 0 ajamalla koneella pisteeseen A ja syöttämällä ennalta määritetty suunta-arvo.
- Lat/Lon – Määritä ajoura 0 syöttämällä ennalta määritetyt latitudi- ja longitudiikoordinaattiarvot A- ja B-pisteille.
- Lat/Lon + Suunta – Määritä ajoura 0 syöttämällä ennalta määritetyt latitudi- ja longitudiivarvot A-pisteelle ja syöttämällä ennalta määritetty suunta-arvo.

- Koneen käyttö A + B – Määritä ajoura 0 ajamalla se koneella.
- Koneen käyttö A + Suunta – Määritä ajoura 0 ajamalla koneella pisteeseen A ja syöttämällä ennalta määritetty suunta-arvo.
- Koneen käyttö Lat/Lon + Suunta – Määritä ajoura 0 syöttämällä ennalta määritetyt latitudi- ja longitudiarvot A-pisteelle ja syöttämällä ennalta määritetty suunta-arvo.

HUOMAA: Ajolinja 0 voidaan määrittää toiminnon (kuten istutuksen) aikana, mutta eräät painikkeet eivät ole käytettävissä, kun ajolinjaa luodaan.

Koneen käyttö

Koneen käyttö on Suora ajoura -toiminto, jolla sijoitetaan peltoteitä viljelykasviajolinjojen välille.

Suunta

HUOMAA: Ajouran suuntaa voidaan muokata vain käyttäessä A + suunta- tai Leveys/pituus + suunta -menetelmällä luotuja suorja ajouria.

Uusi suuntatieto tallennetaan olemassa olevaan ajouraan aina, kun tätä arvoa muutetaan. Jos tiedot viedään John Deere Operations Centeriin suunnan muutoksen jälkeen, muokattu ajoura korvaa Operations Centeriin aiemmin tallennetun ajouran.

Ajouran laskentamenetelmä

Ajouran laskenta käyttää oletusarvoisesti John Deere -menetelmää. Muita ajolinjan ohjauksen laskentamenetelmiä ovat:

- Muu kuin John Deere 1 – Käyttää BeeLine-laskentamenetelmää.
- Muu kuin John Deere 2 – käyttää Trimble-laskentamenetelmää.

HUOMAA: Ajolinjat voidaan siirtää toiselle käyttäjälle peltotietojen jakamisen kautta tai asetustiedostoilla, jotka on tallennettu USB-muistitikulle tai jotka välitetään langattomalla tiedonsiirrolla.

Lisätietoja suorien ajourien luomisesta on ohjekeskuksen näytötutussa.

Ajolinjan nimi on jo käytössä

Ajolinjan nimi on jo käytössä luo kopion aktiivisesta ajourasta.

Uuden ajouran kaksoiskappaleen nimi on oletuksena alkuperäisen ajouran nimi ja (1). Muokkaa ajouran nimeä valitsemalla ajouran nimen syöttöruutu. Uusi ajoura voidaan asettaa koneen keskikohtaan tai siirtää vasemmalle tai oikealle.

Jos alkuperäinen ajoura luotiin käyttämällä A + Suunta -menetelmää tai Lat/Lon + Suunta -menetelmää, uutta

ajouran suuntaa voi muokata valitsemalla Suunta-syöttöruudun.

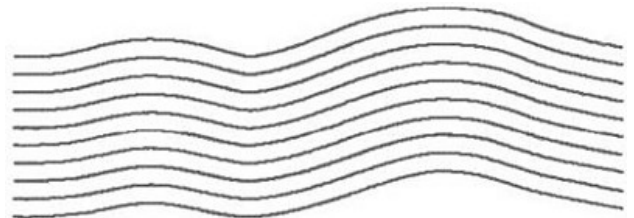
Kaarevan ajolinjan menetelmät

AB-kaaret



AB-kaaret

PC28723—UN—25AUG22



PC9028—UN—16APR06

AB-kaarien avulla kuljettaja voi ajaa pellolla kaarevan linjan, jolla on kaksi päätepistettä (alku ja loppu). Alkuperäisen ajetun reitin perusteella luodaan reitin kanssa rinnakkaisia ajolinjoja molempiin suuntiin. Jokainen ajolinja luodaan ensiksi ajetun alkuperäisen ajolinjan perusteella. Näin varmistetaan, etteivät ohjausvirheet kopioidu kaikkialle pellolle. Ajolinjat eivät ole ensimmäisen ajolinjan tarkkoja toisintoja. Ajolinjan kaari muuttuu ajolinjojen välisten virheiden minimoimiseksi.

HUOMAA: Lisätietoja järjestelmän säätämisestä optimaalista suorituskykyä varten on kohdassa Kaarevan reitin asetukset.

Ensimmäisen tallennetun AB-kaaren täytyy olla vähintään 3 metriä (10 ft.) pitkä, jotta se olisi kelvollinen AB-kaari.

Kun AB-kaari (ajoura 0) on tallennettu, järjestelmä luo 10 lisäajouraa (viisi ajolinjaa ajouran 0 kummallekin puolelle). Kun kone ohittaa viidennen ajouran ajourasta 0 laskettuna, kyseiseen suuntaan luodaan 10 lisäajouraa. Järjestelmä luo lisää ajolinjoja aina, kun kone ohittaa viimeisen näytöllä näkyvän ajolinjan. Koneen on oltava 400 metrin (0.25 mi) sisällä viimeisestä luodusta viivasta, jotta järjestelmä voi jatkaa kaarevien ajolinjojen luomista. Jos kone on ulkorajalla, reitin luominen koneen lähelle ja sen näytössä näkyminen saattaa kestää useita minutteja. Tänä aikana näytössä näkyy ilmoitus "Lasketaan kaaria".

HUOMAA: Ohitusajo on käytettävissä AB Curves -tilassa.

Ajolinjat eivät ole ensimmäisen ajolinjan tarkkoja toisintoja. Ajolinjan kaari muuttuu ajolinjaan tulevien

virheiden mukaan. Kunkin ajolinjan myötä ajolinjoihin tulee eri asteista aaltoilua.

HUOMAA: Tiukka käänös- ja Ajolinjan loppu -viestejä saattaa tulla näkyviin Kaareva AB-reitti -tilassa.

AB-kaaren ajolinjat muodostetaan 91 metrin (300 ft) pituisilla suorilla jatkoviivoilla, jotka liitetään todellisten tallennettujen reittien perään. Jatkoviivat jatkuvat tallennetun viivan etu- ja takapuolelle koneen kohdistamista tai reitin jatkamista varten.

Kun reitinvaihto valitaan, nykyistä reittiä säädetään ja reitin molemmiin puoliin luodaan viisi ajolinjaa. Kaarevaa AB-reittiä voidaan käyttää, kun reitit on ensin luotu. Käytön aikana luodaan lisäreittejä. Siirrä kaarevat AB-linjat tai luone uudelleen uudelleen vasemmalla tai oikealla siirtopainikkeella.

Katso näyttötuesta lisätietoa AB-reittien luomisesta.

Ajolinjan nimi on jo käytössä

Ajolinjan nimi on jo käytössä luo kopion aktiivisesta ajourasta.

Uuden ajouran kaksoiskappaleen nimi on oletuksena alkuperäisen ajouran nimi ja (1). Muokkaa ajouran nimeä valitsemalla ajouran nimen syöttöruutu. Uusi ajoura voidaan asettaa koneen keskikohtaan tai siirtää vasemmalle tai oikealle.

Opastus AB-kaarella

Lähin reitti on korostettu paksummalla valkoisella viivalla.

Reitin numero näkyy reitin tarkkuusilmaisimen alla. Järjestelmä päivittää numeron automaattisesti, kun uutta reittiä lähestytään. Reitin numero ilmaisee ajolinjojen määrän pois päin ja ajosuunnan ajolinjasta 0. Ajolinjan suunta näytetään suhteessa ajolinjaan 0 (pohjoinen, etelä, itä tai länsi). Reitin numero vaihtuu, kun kone on kahden reitin puolivälissä.

Tarkkuusilmaisimen näyttää reittivirheen suuruuden. Reittivirhe ilmoittaa koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhe kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virheluku pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

Mukautuvat kaaret



PC702238—UN—05FEB26
Mukautuva kaari -haku

HUOMAA: Katso lisätietoja järjestelmän suorituskyvyn optimoinnista. (Katso tämän osan Kaarevan ajouran asetukset.)

Mukautuva kaareva ajoura -toiminto antaa käyttäjälle mahdollisuuden tallentaa manuaalisesti ajettu kaareva ajoura. Kun ensimmäinen kaareva ajolinja on tallennettu ja kone käännetty ympäri, lisätty ajolinja tulee näkyviin, ja käyttäjä voi käyttää Parallel Tracking -toimintoa tai kytkeä AutoTrac-toiminnon käyttöön.

Kun ensimmäinen ajolinja tallennetaan, jokainen lisäajolinja luodaan ensiksi ajettuna alkuperäisen ajolinjan perusteella. Näin varmistetaan, etteivät ohjausvirheet kopioitu kaikkialle pellolle.

Kun mukautuva kaari valitaan, kuvake ilmestyy näytön oikeaan yläkulmaan. Kun valitset tämän kuvakkeen, käyttäjä voi selata käytettävissä olevia käyriä.

HUOMAA: Ajolinjan ohittaminen -toiminnolla kuljettaja voi ohittaa nykyisen ajouran viereisen ajouran. Ajolinjan ohittaminen ei ole käytettävissä Mukautuvat kaaret -tallennuksen aikana.

Luodut ajolinjat eivät ole alkuperäisen ajolinjan tarkkoja toisintoja. Ajolinjan kaari muuttuu eri ajolinjojen tarkkuuden varmistamiseksi. Tarpeen mukaan käyttäjä voi muuttaa kaarevaa ajolinjaa missä tahansa pellolla ohjaamalla koneen yksinkertaisesti pois kopioidulta ajolinjalta.

HUOMAA: Mukautuva kaareva ajoura -tilassa voi näkyä Jyrkkä kaari- ja Reitlin loppu -viestejä.

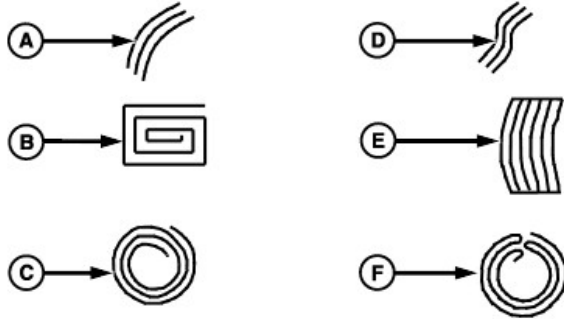
Käyttäjällä voi ajaa luoduilla ajourilla joko manuaalisesti käyttämällä Parallel Tracking -toimintoa tai kytkeä AutoTrac-ohjauksen käyttöön, kun ensimmäinen ajolinja on tallennettu ja laskettu reitti tullut näkyviin.

Jos kaarteiden tallennusistunto pysäytetään, ajolinja ei heijastu koneen eteen. Käyttäjällä voi käyttää AutoTrac-ohjausta vain aiemmista tallennusistunnoista saatavilla oleviin ajolinjoihin. Tallennusistunnon päättäminen tallentaa kaikki istunnon kaarevat segmentit yhtenä ajolinjana.

HUOMAA: Ajolinjan vaihtoa ei suositella Mukautuva kaari -toimintoa käytettäessä. Mukautuva kaari -tilassa reitinvaihto ei kompensoi GPS-liukumaa.

Kaarevia lisäsegmenttejä voidaan lisätä olemassa olevaan mukautuvaan kaarevaan ajouraan, kun ajouraa muokataan.

Lisätietoja mukautuvien kaarevien ajourien luomisesta on näytön ohjekeskuksen näyttötuesta.



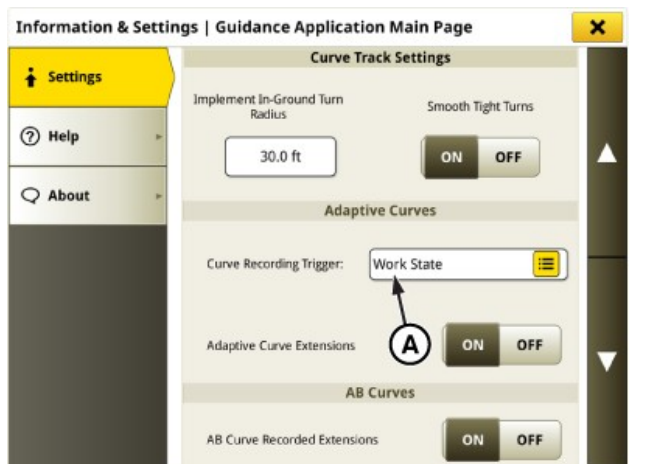
PC9032—UN—17APR06

- A—Tavallinen kaari
B—Sisäkkäinen nelikulmio
C—Kerä
D—Aaltokuvio
E—Ratakuvio
F—Ympyrä

Mukautuva kaareva ajoura -tilassa kuljettajaa voidaan auttaa ja opastaa erilaisten peltokuvioden ajamisessa.

- Tavallinen kaari
- Aaltokuvio
- Sisäkkäinen nelikulmio
- Ratakuvio
- Kerä
- Ympyrä

Olemassa olevaan mukautuvan kaaren ajouraan voidaan lisätä jatkoviivoja. Nämä ovat tilapäisiä jatkoviivoja (90 m), jotka näkyvät linjan lähellä. Niitä ei tarvitse tallentaa.



PC676265—UN—26JUN25

Mukautuvan kaaren pidennykset

Opastus mukautuvilla kaarilla

TÄRKEÄÄ: Jos toistuvuus halutaan säilyttää mukautuvan kaarevan reitin tiedoissa, alkuperäiset reitin tiedot ja seuraavat ajokerrat pellon poikki täytyy luoda StarFire RTK -tarkkuutta käyttäen. RTK-tukiaseman täytyy toimia Absoluuttinen perusta -tilassa.

HUOMAA: Reittiväli mukautuvan kaaren reittitiedoille on vakio. Jos pellolle palattaessa käytetään eri työkonen leveyttä, on tallennettava uudet tiedot.

Lähin reitti on korostettu paksummalla valkoisella viivalla. Tarkkuusilmaisoin näyttää reittivirheen suuruuden. Reittivirhe ilmoittaa koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhe kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virheluku pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

Jos kaarta ei tallenneta, ajouria ei ennakoita, ja kuljettaja voi käyttää AutoTrac-järjestelmää vain käytettävissä olevilla ajourilla. Kun tallennus on käynnissä, viivat ennakoitaa edellisen viivan perusteella. Tämän istunnon avulla voidaan tallentaa toinen ajoura manuaalisesti, tai käyttäjä voi valita AutoTracin kaaren tallennuksen laukaisimista ja käyttää AutoTracia ennakoidulla ajouralla.

Ympyräreitin menetelmä



Ympyräreitti

PC28726—UN—30AUG22

Ympyräreitin avulla kuljettaja voi luoda samankeskisten ympyröiden opastusviivoja. Se on suunniteltu keskipisteellisiä pelloja varten.

Ympyräreitti perustuu keskipisteen pituustasteen ja leveysasteen koordinaatteihin. Samankeskiset opastusviivat luodaan perustuen reittiväleihin enintään 1,6 km:n (1 mi.) päässä keskipisteestä.

Ympyräreitti on suunniteltu keskipisteellisiä toimintoja varten maalla, joka viettää enintään 2 %. Koska ympyräreitti muodostaa ympyrän välit tasaiselle maalle, opastusviivojen välit ja keskipisteen mukaan laskettu reitti eivät vastaa toisiaan, sillä viettävällä maalla reitit ovat kauempana keskipisteestä. Syynä on kuljettava matka, joka on rinteessä eri pituinen kuin tasaisella maalla. Matkan pituus muuttuu viettävyyden suuretessa.

Reitinvaihdon avulla reittien säde siirretään lähemmäs keskipistettä tai kauemmas siitä. Reitinvaihto ei vaikuta keskipisteen sijaintiin. Reitinvaihto mahdollistaa eri levyisten työkonien käyttämisen. Samalla voidaan ottaa huomioon pyörivien kastelujärjestelmien erilaiset korkeudet sekä pyörivien kastelujärjestelmien

kastelualueiden suureneminen ja pieneneminen. Jos ympyräreittiin lisätään reuna, sitä muutetaan tai se poistetaan, kyseisen reitin olemassa olevat vaihdot poistetaan. Reunallisissa reitinvaihdossa työkonetta ei kohdistu reunan kanssa.



PC20395—UN—08DEC14

Etäisyys keskipisteeseen

Etäisyys keskipisteeseen ilmoittaa etäisyyden ympyrän keskeltä nykyiseen sijaintiin. Etäisyys näkyy vain 1609 metriin (5280 jalkaa) asti. Ominaisuus täytyy olla otettu käyttöön Ympyräreittiasetuksissa, jotta painike näkyy opastuskartassa. Kun painike näkyy opastuskartassa, näytä tai piilota etäisyys valitsemalla painike.

Ympyräreitti voidaan luoda kahdella eri tavalla:

Leveys-/pituusaste-ympyrä



PC28727—UN—25AUG22

Leveys-/pituusaste-ympyrä

- Jos keskipisteen pituusasteen ja leveysasteen koordinaatit tunnetaan, luo ympyräreitti antamalla sijainti.

Ajoympyrä



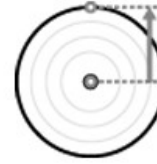
PC28726—UN—30AUG22

Ajoympyrä

- Keskipisteen pituusasteen ja leveysasteen koordinaatit lasketaan ajoreitin mukaan. Samankeskkiset opastusviivat luodaan koordinaateista.
- Ympyrä kannattaa ajaa kokonaan, jotta ympyrän keskipiste voidaan määrittää mahdollisimman tarkasti. Ympyrää pidemmän matkan ajaminen ei paranna laskentatarkkuutta.

Lisätietoja ympyräreittien luomisesta on näyttötuessa.

Ympyräreitin reuna



PC17399—UN—08DEC14

HUOMAA: Ympyräreitin reunaa voi käyttää vain 4. sukupolven näytöissä ja G5-näytöissä. Reunatietoja ei voi käyttää GreenStar 3 -näytöissä.

Ympyräreitin reuna edustaa pyörivän järjestelmän ulkoreunaa. Se näytetään oranssina viivana opastuskartassa.

Ympyräreitin reunan muodostamisen ansiosta opastusviivat voidaan luoda reunasta alkaen. Muutoin opastusviivat luodaan keskipisteestä alkaen.

HUOMAA: Reittivälin ja työskentelyleveyden täytyy vastata toisiaan, jotta työkonetta voidaan kohdistaa reunaa vasten.

Opastusviivoja luotaessa reunaa käytetään viitepisteinä ympyrän keskipisteen sijasta. Tästä voi olla hyötyä, jos eri reittivälin työkonetta käytetään samalla pellolla. Kun annat uuden reittivälin, opastusviivat säädetään reunasta alkaen automaattisesti. Opastusviivat luodaan reunan perusteella reittivälin ja vaihtojen avulla. Jos reuna poistetaan, opastusviivat luodaan keskipisteestä ulospäin.

Opastus ympyräreitillä

Ympyräreittiä käytettäessä reittejä ei tarvitse ajaa tietyssä järjestyksessä. Lähin reitti on korostettu paksummalla valkoisella viivalla.

Reitin numero näkyy reitin tarkkuusilmaisimen alla. Järjestelmä päivittää numeron automaattisesti, kun uutta reittiä lähestytään. Reitin numero ilmaisee ajoinlojen määrän pois päin ja ajosuunnan ajoinlojasta 0. Ajoinlojan suunta näytetään suhteessa ajoinlojaan 0 (pohjoinen, etelä, itä tai länsi). Reitin numero vaihtuu, kun kone on kahden reitin puolivälissä.

Tarkkuusilmaisimen näyttää reittivirheen suuruuden. Reittivirhe ilmoittaa koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhe kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virheluku pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

Ohjatun ajolinjan menetelmä

Esiohjattu ajoura

PC28728—UN—25AUG22

Esiohjatut ajourat luo opastusreitit ulkorajan mittojen ja koneen reittivälin perusteella.

HUOMAA: *Esiohjattu ajoura ei käytä rinnekompensointia. Jos kone on käytössä kaltevalla pellolla, on suositeltavaa käyttää Mukautuvat kaaret -toimintoa.*

Näyttö luo kolme ohjauslinjaa rajan muodon ja ajourien etäisyyden mukaisesti. Niistä yksi on rajan sisäpuolella ja kaksi ulkopuolella. Muita ohjattuja ajouria luodaan sitä mukaa, kun kone liikkuu pellolla. Kunkin ohjatun ajouran päihin lisätään suorat jatkoviivat, joiden pituus on 15 m (50 ft).

HUOMAA: *Kun reitinvaihto valitaan, kaikki reitit säädetään ja luodaan.*

Suorat ajourat

Luo ohjausreitit Suorat ajourat -toiminnolla koko rajojen sisäpuolella olevalle pellolle valitsemalla Tallenna ura -painike. Suorat ajourat käyttää Suora reitti -toiminnon A + B -menetelmää ohjausreittien luomiseen. Osienhallintaa käytettäessä on suositeltavaa tehdä esiohjatut ajourat valmiiksi ennen Tallenna ura -toiminnon käyttämistä.

Luo esiohjatut ajourat -tietoja ei voi viedä toiseen näyttöön. Jos esiohjatun ajouran tietoja tarvitaan toisessa näytössä, sama ajoura voidaan luoda käyttämällä samaa ulkorajaa.

Esiohjattujen ajourien ohjeistus

Lähin reitti on korostettu paksummalla valkoisella viivalla.

Reitin numero näkyy reitin tarkkuusilmaisimen alla. Järjestelmä päivittää numeron automaattisesti, kun uutta reittiä lähestytään. Ajolinjan numero ilmaisee linjojen määrän pois päin ja suunnan ajolinjasta 0. Ajolinjan suunta näytetään suhteessa ajolinjaan 0 (pohjoinen, etelä, itä tai länsi). Reitin numero vaihtuu, kun kone on kahden reitin puolivälissä.

Tarkkuusilmaisimen näyttää reittivirheen suuruuden. Reittivirhe ilmoittaa koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhe kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden

reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virheluku pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

ZIDXX1X,1749537808095-22-12FEB26

AutoPath

AutoPath käyttää rivi- tai rajatietoja ajolinjojen luomiseen seuraavia pellolla tehtäviä töitä varten. AutoPath vähentää arvailua ja tarvittavia käyttäjän toimia, kun navigoidaan tarkasti pellolla. AutoPath-linjat vähentävät määritysaikaa, väärin arvattuja rivejä ja virheellisistä ajolinjan ohjauksen määrityksistä aiheutuvaa viljelykasvien vahingoittumista.

Ennen AutoPath-ajolinjojen käyttöä tuo AutoPath-linjatiedot John Deere Operations Centeristä. AutoPath-linjatiedot sisältyvät määritystiedostoon. Jos lähdetietoja ei ole saatavilla, AutoPath-ajolinjat voidaan luoda käyttämällä rajaa. Lisätietoja on näyttötuen AutoPath-järjestelmän muokkausta koskeissa tiedoissa.

Konekohtaiset vaatimukset:

AutoPath on yhteensopiva seuraavien AutoTrac-järjestelmällä varustettujen John Deere- tai Reichardt Green Fit -koneiden kanssa:

HUOMAA: *Paras suorituskyky saadaan käyttämällä RowSense-toimintoa AutoPath-toiminnon kanssa.*

- Traktori
- Ruiskutuslaite
- Ajosilppuri
- Karhotin

HUOMAA: *AutoPath-dokumentaatio ei ole käytettävissä, kun ISOBUS-dokumentaatiotila on otettu käyttöön työasetuksissa.*

AutoPath (rivit)

AutoPath (rivit) luo ajolinjat kyseiselle pellolle myöhempää käyttöä varten tallennettujen lähdetoimenpiteen tietojen, koneen siirtymien ja ajolinjojen etäisyyden perusteella. AutoPath (rivit) vähentää arvailua ja käyttäjältä vaadittavia toimia, kun navigoidaan tarkasti laihojen läpi. AutoPath-linjat vähentävät määritysaikaa, väärin arvattuja rivejä ja virheellisistä ajolinjan ohjauksen määrityksistä aiheutuvaa viljelykasvien vahingoittumista.

Lähdetoimenpiteen edellytykset AutoPathille (rivit):

HUOMAA: *AutoPath-ohjauslinjojen tarkkuus riippuu alkuperäisen käytön tietojen tarkkuudesta. Lähdetoimenpiteen tallennuksen aikana suositellaan Active Implement Guidance -ohjauksen tai AutoTrac-työkoneohjauksen käyttöä.*

Lähdetoimenpiteellä tarkoitetaan töitä, joiden perusteella AutoPath-linjat luodaan. Yhteensopivat lähdetoimenpiteet ovat maanmuokkaus, istutus ja levitys.

HUOMAA: Lähdetoimenpide on tallennettava työkoneen vastaanottimella.

Mikäli lähdetoimenpiteessä ei ole rivitietoja, tulevia pellolla tehtäviä töitä (kuten kylvöä, tuotteiden levitystä tai sadonkorjuuta) varten on määritettävä rivit, jotta AutoPath osaa luoda ohjauslinjat oikein.

John Deere Operations Centeriin lähetettävät lähdetoimenpiteen tiedot on tallennettava käyttäen seuraavia:

- StarFire-vastaanottimet vähintään SF3-signaalitasolla sekä koneessa että työkoneessa.

HUOMAA: Vähintään SF-RTK-signaalia käyttävät StarFire-vastaanottimet tarvitaan tukemaan sokeriruohon istutusta ja sadonkorjuuta usean kauden toistettavuutta varten.

HUOMAA: Varmista, että TCM (maastokorjausyksikkö) on kalibroitu kaikissa vastaanottimissa (koneessa ja työkoneessa).

HUOMAA: Tiedot voidaan tallentaa jaettua signaalia käyttämällä.

- G5- tai G5^{Plus} Universal -näyttö.

Yhteensopivat työkoneet AutoPathille (rivit):

- John Deere -kylvökone SeedStar 2 -ohjainyksiköllä tai uudemmalla
- Muut kuin John Deeren ISOBUS-kylvökoneet
 - Työleveys on määritettävä riveinä.
 - Jos rivin leveys on yli 254 cm (100 in), seuraaviin toimintoihin on määritettävä rivit.
- Virtuaalikylvökone (ohjainyksikön työkone)
 - Työleveys on määritettävä riveinä.
- John Deeren ohjainyksilöllinen maanmuokkaustyökone
 - Seuraaviin toimintoihin on määritettävä rivit.
- Virtuaalinen maanmuokkaustyökone (ohjainyksikön)
 - Työleveys suositellaan määritettäväksi riveinä.
 - Jos työleveyttä ei määritetä riveinä tai rivileveys on suurempi kuin 254 cm (100 in), seuraaviin toimintoihin on määritettävä rivit.

AutoPath (rivit) -käyttövaatimukset

- John Deere Operations Centeristä saatava asetustiedosto sisältää AutoPath-tiedot.

- G5 Universal -näytössä on oltava voimassa oleva AutoPath-lisenssi.
- Koneessa on oltava StarFire-vastaanotin, joka käyttää vähintään SF3-tason signaalia.

HUOMAA: Käytä parhaan suorituskyvyn varmistamiseksi samaa signaalitasoa kuin lähdetoimenpiteen tietoja tallennettaessa.

- Koneessa on John Deere- tai Reichardt Green Fit AutoTrac -järjestelmät.
- Satotyyppin on oltava riviviljelykasvi, ja on suositeltavaa käyttää uusimpia lähdetietoja parhaiden tulosten saavuttamiseksi.

AutoPathin luonti (rivit):

HUOMAA: AutoPath-tiedostoja ei voi viedä näytöstä.

HUOMAA: Näyttöön tuotuja AutoPath-tiedostoja voidaan muokata, mutta muutoksia ei synkronoida John Deere Operations Centeriin.

Kun kone siirretään pellolle, johon on määritetty lähdetoimenpiteen tiedosto, pienimmälle ohjauslinjamäärälle optimoidut AutoPath-linjat luodaan automaattisesti. Nykyistä AutoPath-ajolinjaa voidaan tämän jälkeen muokata Valitse ajolinja -sivulta. Valitse ajolinjojen luomiseen käytettävä menetelmä valitsemalla Menetelmä-painike. AutoPath (rivit) sisältää seuraavat ajolinjan luontivaihtoehdot:

- Valitsemalla Optimoi vähimmille ajolinjoille -vaihtoehdon voit kattaa koko pellon mahdollisimman vähillä ajolinjoilla.

HUOMAA: Jos käynnissä olevan toimenpiteen työleveys on kapeampi kuin lähdetoimenpiteen työleveys, Noudata lähteen operaation ajolinjoja -vaihtoehto näkyy automaattisesti harmaana.

- Valitsemalla Noudata lähteen operaation ajolinjoja -vaihtoehdon voit käyttää vain uusia ajolinjoja, jotka ovat lähteen operaation ajolinjojen mukaisia. Lähdetoimenpiteen ajokertojen noudattaminen vähentää tiivistymistä, mutta saattaa aiheuttaa peiton limittäisyyttä.



Default to this Method

PC613046—UN—20FEB24

Oletusmenetelmä-valintaruutu

Oletusasetus on Optimoi vähimmille ajokerroille. Jos haluat muuttaa oletusarvoksi Noudata lähdetoimenpiteen ajolinjoja, valitse radiopainike ja valitse sitten Oletusarvo tähän menetelmään -valintaruutu. Tämä vaihe varmistaa, että luontimenetelmä pysyy samana peltojen välillä.

AutoPath (rivit) -linjat jatkuvat oletusarvoisesti 20 m (66 ft) rivin lopun ohi. Linjajatkkeita voidaan muuttaa lisäasetuksissa. AutoPath (rivit) voi yhdistää linjat jopa 50 m:n (164 ft) välin poikki, esimerkiksi vesiväylän poikki.

HUOMAA: Jatkoviiivat poistetaan oletusarvoisesti käytöstä, jos tunnistettu leikkuupöytä on sokeriruokokone.

HUOMAA: Lisätietoja lisäasetuksista on näyttötuessa.

AutoPath (rajat)

HUOMAA: AutoPath-tiedostoja ei voi viedä näytöstä.

AutoPath (rajat) käyttää pellon rajatietoja ajolinjojen luomiseen. AutoPath (rajat) vaatii tarkat pellon rajatiedot ajolinjojen luomista varten. Tämä menetelmä sopii koneelle, jolla ajetaan muilla kuin viljelykasviriveillä ja jolla istutetaan uusia riviviljelykasveja.

AutoPathin luominen (rajat):

Kun koneella ajetaan pellolle, johon ei ole määritetty lähde-toimenpiteen tiedostoa mutta jolla on määritetty raja, AutoPath (rajat) luo ajolinjat seuraavien ehtojen perusteella:

- Kun ajolinjan offboard-ohjaussuunnitelma rajasta on jaettu, AutoPath (rajat) luo tiedot suoraan.
- Jos offboard-suunnitelmaa ei ole jaettu, mutta nykyiselle pellolle on määritetty raja, kuljettaja voi valita pellolle olemassa olevan rajasuunnitelman tai luoda uuden rajasuunnitelman käyttämällä tietovalikkoa.
- Jos kokonaisia pellon rajatietoja ei ole, käyttäjä voi siirtyä oikotien kautta Pellot ja rajat -sovellukseen ja viimeistellä rajatietojen määrittämisen. AutoPath (rajat) -toimintoa ei voi suorittaa loppuun, ennen kuin raja on valmis.

HUOMAA: Jos lähde-toimenpiteen tiedosto on olemassa, AutoPath (rivit) luo ajolinjat lähde-toimenpiteen tiedoista.

Jos Kohdista raja -toiminnon ensimmäinen kehote ohitettiin, AutoPath (rajat) voidaan luoda milloin tahansa valitsemalla AutoPath-linja Määritä ajoura -toiminnolla ja valitsemalla sitten olemassa oleva rajasuunnitelma tai luomalla uusi muokattaessa AutoPath-linjaa.

AutoPath (rajat) sisältää seuraavat ajouran luontimenetelmät:

- Luo ajolinjat haluttuun kulmaan valitsemalla Suunnan kulma.
- Valitse Kohdista raja luodaksesi ajolinjat, jotka ovat samansuuntaisia rajan reunan kanssa.
- Valitse Olemassa olevasta ajolinjasta luodaksesi

suoria linjoja, jotka ovat samansuuntaisia olemassa olevan ajolinjan kanssa.

Kohdista raja -toiminnon avulla käyttäjä voi luoda helposti suorien ajolinjojen sarjan, joka kohdistetaan pellon rajan määritetyn osan kanssa. Näyttö valitsee oletusarvoisesti rajan pisimmän suoran reunan, mutta mikä tahansa reuna voidaan valita.

AutoPath (rajat) -linjat jatkuvat oletusarvoisesti 20 m (66 ft) rivin lopun ohi.

HUOMAA: Lisätietoja lisäasetuksista on näyttötuessa.

Päisteiden luonti:

Kun päiste määritetään kohdassa AutoPath – raja, Pellot ja rajat -sovelluksen tulisi ilmoittaa päisteen määrittämisestä toisessa kohdassa ja ohjata käyttäjät AP: n päisteen määrittämiseen.

Luo päiste seuraavasti:

1. Siirry AutoPathin muokkaukseen.
2. Valitse AutoPath-päisteen lähde.



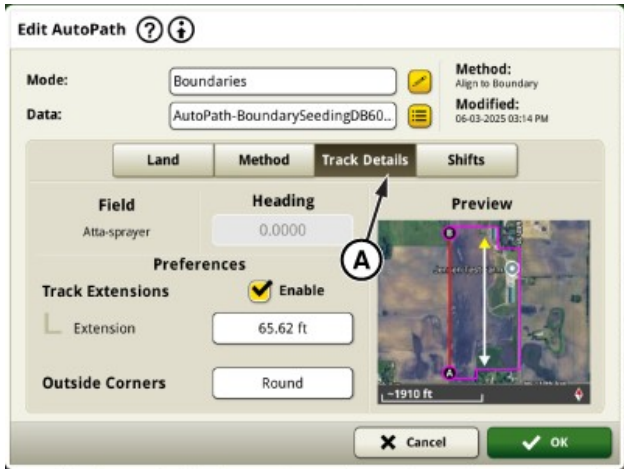
PC676263—UN—17JUN25

Päisteen lähde

A—AutoPath

3. Määritä ajolinjojen määrä valitsemalla Koneen ajolinjat.
4. Viimeistele toimenpide valitsemalla OK.

Ajolinjan tiedot:



PC676267—UN—24JUN25

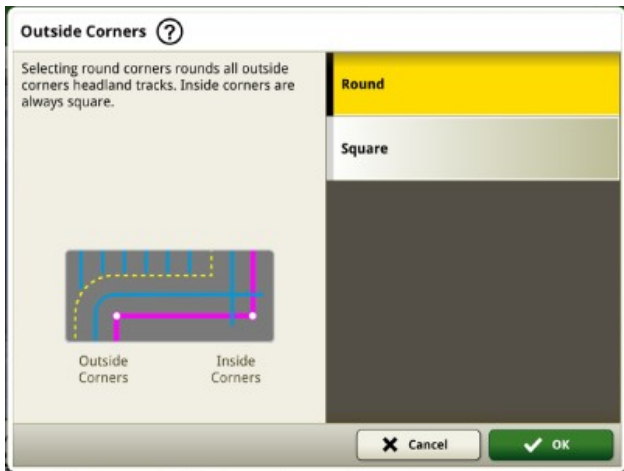
Ajouran tiedot -sivu

A—Ajouran tiedot -välilehti

Ajolinjan tiedot -välilehti näyttää valitun ajolinjan pellon, suunnan ja rajan sekä päästeen tiedot.

HUOMAA: Raja- ja päistetietoja ei tarvita, kun AutoPath luodaan riveistä.

Ulkopuolisen kulman tyyppi -asetuksen avulla voidaan valita suorakulmainen tai pyöreä ulkopuolinen kulma.



PC676266—UN—24JUN25

Ulkopuoliset kulmat

Esikatselu-ikkunassa näkyy luotavan AutoPathin esikatselu. Ajolinjan suuntaa voidaan muokata valitsemalla tallennusruutu ja säätämällä se vaadittuihin arvoihin.

AutoPath-luontitapaa voidaan muuttaa Ajolinjan tiedot -välilehdessä valitsemalla muokkauspainikkeen menetelmän nimen vierestä.

HUOMAA: Lisätietoja on näytötuessa.

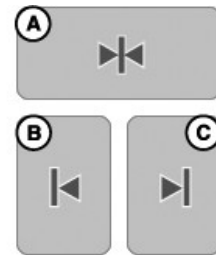
Ajolinjan näkyvyys -asetuksilla voidaan valita, mitkä ajolinjat näkyvät karttanäkymässä. Karttanäkymää voidaan vaihtaa kaikkien ajolinjojen, pellon ajolinjojen ja

päästeen ajolinjojen välillä. Oletusnäkyvä on Näytä kaikki ajolinjat.

HUOMAA: Ajolinjan näkyvyyden asetukset eivät ole saatavilla, kun käytetään AutoPath (rivit) -toimintoa.

ZIDXX1X,1751352575676-22-29SEP25

Ajolinjan vaihto



PC16665—UN—18MAR13

A—Ajolinjan vaihto, keskitys

B—Vaihda reitin vasenta

C—Vaihda reitin oikeata

Ajolinjan vaihdolla määritettyä reittiä siirretään koneesta vasemmalle tai oikealle tai se keskitetään. Ajolinjan vaihdolla kompensoidaan GPS-liukumaa.

HUOMAA: Liukuma kuuluu olennaisesti kaikkiin differentiaalikorjattuihin GPS-paikannusjärjestelmiin.

Kun SF1-, SF2- tai SF3-differentiaalikorjausta (tai RTK-pikakysely- eli RTK-pikamittaustilaa) käytetään, ajolinja voi liukua vähittäin tai virran katkaisemisen yhteydessä. Ajolinjan vaihdolla voidaan kompensoida GPS-liukumaa.

Ajolinjan vaihto siirtää reittiä 0 ja kaikkia siihen liittyviä ohjausviivoja. Ohjausviivoja siirretään oikealle tai vasemmalle ennalta määrätyn välimatkan päähän. Kuljettaja voi myös keskittää ohjausviivan koneeseen.

Voit keskittää viivan koneen nykyiseen sijaintiin valitsemalla Ajolinjan vaihdon keskitys (A). Voit siirtää viivan vasemmalle valitsemalla vasemmanpuoleisen ajolinjanvaihtopainikkeen (B). Voit siirtää viivan oikealle valitsemalla oikeanpuoleisen ajolinjanvaihtopainikkeen (C).

HUOMAA: Pääajolinjanvaihto on oletusarvoisesti KÄYTÖSSÄ.

Ajolinjan vaihto on pois käytöstä, kun mukautuvien kaarien tallennus on aktiivinen.

Kun AutoTrac on aktiivinen, sallittu enimmäisvaihtoväli on 30 cm (12 in). Kun AutoTrac ei ole aktiivinen, käyttäjä voi tehdä korkeintaan 914 cm:n (360 in) vaihdon.

Ajolinjan vaihtoa ei suositella mukautuvia kaaria käytettäessä. Vaihto perustuu reitin nykyiseen suuntaan, ei koko reitin geometriaan. Ajolinjan vaihto

voi siirtää joitakin reitin osia lähemmäs tai kauemmas halutusta siirtymästä.

HUOMAA: Keskimmäisen ajolinjan vaihto ei ole käytettävissä, kun Row Sense on käytössä AB-kaarille ja reittirajoille.

Ajolinjan vaihto on saatavilla AB-kaaria käytettäessä. (Katso kohta AB-kaarien siirtäminen.)

Siirtymien yhteismäärät näkyvät vain suorien reittien tai ympyräreittien opastusreittien muokkauksen yhteydessä. Tyhjännä siirrot -toimintoa voi käyttää kaikille reiteille.

Jaetut ajolinjan vaihdot

Ohjauslinjan ajolinjan vaihdoksen jakaminen:

1. Vaihda aktiivista ohjauslinjaa.
2. Avaa ajouraluetelo.
3. Jaa aktiivinen ajolinja vaihdoksineen työryhmän kanssa valitsemalla Jaa-painike.

Ohjauslinjan reittivaihdoksen vastaanottaminen:

HUOMAA: Jos toinen käyttäjä vaihtoi aktiivista ohjauslinjan reittiä, vaihdosilmoitus näkyy vasta, kun aktiivinen reitti valitaan uudelleen.

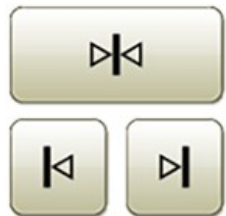
1. Valitse eri ohjauslinjan reitti.
2. Valitse aiempi ohjauslinjan reitti uudelleen.

Yhden linjan vaihto

HUOMAA: Yhden linjan vaihto on saatavilla vain suorille ajourille ja AB-kaarille.

AutoTrac pysyy aktiivisena, jos yhden linjan vaihtoa käytetään.

HUOMAA: Yhden linjan vaihtoa voidaan käyttää vain ajouran vaihtamiseen enintään 30 % ajolinjojen etäisyydestä suorille ajolinjoille ja 40 % AB-kaarille.



PC28718—UN—25AUG22

Yhden linjan vaihdon painikkeet

A—Ajolinjan vaihto, keskitys
B—Vaihda reitin vasenta
C—Vaihda reitin oikeata

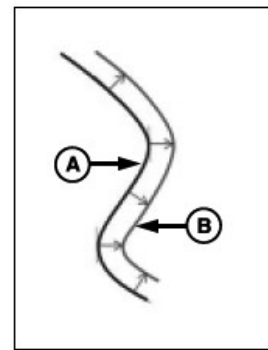
Yhden linjan vaihto säätää yhden ajolinjan paikkaa

vasemmalle tai oikealle ilman, että se vaikuttaisi sitä ympäröivien ajourien sijaintiin tai muotoon. Käännöksen lopussa, kun uusi ajoura valitaan, vaihto nollaantuu.

Yhden linjan vaihtomoduuli voidaan lisätä työsilulle käyttämällä Näytönvalitsin-toiminnetta.

AB-kaarien siirtäminen

G5-näytöt käyttävät AB-kaarien vaihdossa erilaista logiikkaa kuin muissa ajolinjan ohjausmenetelmissä. Suorien sivuttaisten siirtymien sijaan AB-kaarissa käytetään säteittäissiirtymiä. Säteittäissiirtymät tukevat suuntaisliikettä poikittaissuunnassa kaaren tangentiin nähden ajolinjan jokaisessa pisteessä. Jokaista kaaren pistettä siirretään regeneraation aikana. Kaaren muoto ja geometria muuttuu siirron myötä.



PC27479—UN—06SEP19

Esimerkki AB-kaaren siirrosta

A—AB-kaari
B—Uusi AB-kaari

Kun AB-kaarta (A) siirretään, uutta AB-kaarta (B) siirretään säteittäisesti siirron kohdassa. Säteittäissiirtymä toistetaan koko ajolinjan pituudelle. Uuden AB-kaaren ajolinjojen etäisyys ja suunta perustuvat alkuperäiseen AB-kaareen.

HUOMAA: Jokaiseen uuteen reittiin käytetään kaarien tasoitusta. Tasoitus voi aiheuttaa pieniä aukkoja peittoon. Tarvittaessa viivasegmenttien tasoitus voidaan poistaa käytöstä ajolinjan ohjauksen asetuksista.

AB-kaarten siirtojen tuominen ja vieminen

Kun vaihdettu AB-kaaria tuodaan GreenStar 3 2630 -näytöstä, samalla tuodaan myös vaihdetut ajolinjat. Jos missään mitoissa tai levityksissä on muutoksia, AB-kaaret eivät regeneroidu kyseisten muutosten perusteella. Muutoksien takia AB-kaaret on luotava uudelleen käyttämällä alkuperäistä AB-kaarta.

G5-näytön säteittäisvaihdot eivät ole yhteensopivia muiden näytötyyppien kanssa.

Kun GreenStar 2 -näyttöihin, GreenStar 3 -näyttöihin tai John Deere Operations Centeriin viedyt AB-kaaret tuodaan takaisin G5-näyttöön, ne säilyttävät säteittäissiirtymänsä vain silloin, kun AB-kaarta ei ole muokattu muissa näytötyypeissä.

HUOMAA: 4. sukupolven näyttö ei tue vaihtojen tuontia.

ct47125,1705346976821-22-29SEP25

Työleveyden muutosilmoitus

Ottamalla käyttöön työleveyden muutosilmoituksen saat ilmoituksen aina, kun koneen tai työkoneen työleveyttä muutetaan.

ct47125,1708279572721-22-18FEB24

Ajourat

Ajourat ovat ohjauslinjoja, jotka korostuvat eri värillä ja muistuttavat kuljettajaa siitä, että kyseisellä ajolinjalla on tehtävä toiminto. Ajourat voivat esimerkiksi muistuttaa kuljettajaa poistamaan kylvökoneen osia manuaalisesti käytöstä, jotta siemeniä ei kylvetä esimääritetyille ajolinjoille. Näitä esimääritettyjä ajolinjoja voi käyttää kauden aikana pyöräriveille mullan pakkautumisen ja satovaurioiden vähentämiseen muulla pellolla.

Katso näyttötuesta lisätietoja ajourista.

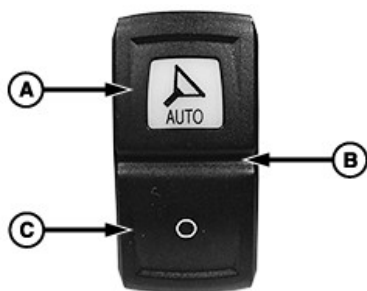
ct47125,1708279572586-22-18FEB24

Jaettu signaali

Jaettu signaali käyttää koneen korjaussignaalia signaalin jakamiseksi työkoneen vastaanottimen ja muiden koneiden kanssa Machine Sync -toimintoa käytettäessä. Tarkimman korjaussignaalin vastaanotin on oltava asennettuna koneeseen.

ct47125,1708279572455-22-18FEB24

Tie- ja aktivointikatkaisin



PC20494—UN—19AUG19

Tie- ja aktivointikatkaisin

A—Aktivointiasento
B—Päälle-asento
C—Pois-asento

Tie- ja aktivointikatkaisimessa on seuraavat toiminnot:

- Aktivointi-asento (A) – vaihtokatkaisimen AUTO-puoli.

- Käytössä-asento (B) – vaihtokatkaisimen keskiasento.
- Pois-asento (C) – vaihtokatkaisimen avoin puoli.

ct47125,1708279572310-22-18FEB24

Ajolinjojen etäisyys

HUOMAA: Kun kone on yli 16 km:n (10 mi) päässä ajolinjasta 0, opastusreittien tarkkuus heikkenee.

Reittiväliä käytetään Opastus-sovelluksessa määrittämään ajolinjojen etäisyys toisistaan. Reittiväli vastaa Työleveyttä, mutta reittiväliä käytetään vain ohjauksessa ja kaksi arvoa ovat toisistaan riippumattomia.

Jotta rivin leveys säilyisi ajolinjojen välillä, määritä reittiväli samaksi kuin työleveys. Jos haluat varmistaa limityksen maanmuokkausta tai ruiskutusta varten tai kompensoida GPS-järjestelmien aiheuttamaa epätarkkuutta, määritä reittiväli pienemmäksi kuin työleveys.

ct47125,1708279572181-22-18FEB24

Reittisarja

Reittisarja on käyttäjän luoma ajolinjan ohjausten ryhmä. Reittisarjoja käyttämällä käyttäjä voi vaihtaa nopeasti ajolinjan ohjauksesta toiseen.

Reittisarjan luominen

1. Valitse Aseta reitti -painike tai Seuraava reitti -työsivumoduuli.
2. Valitse Uusi reittisarja -painike.
3. Valitse Lisää reittisarja -painike ja valitse haluamasi ajoura luettelosta.
4. Toista vaihetta 3, kunnes olet lisännyt kaikki haluamasi ajourat reittisarjaan.

Valitse reittisarja

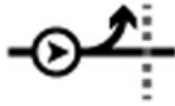
1. Valitse Aseta reitti -painike tai Seuraava reitti -työsivumoduuli.
2. Valitse reittisarja Ohjausreittiluettelo-sivulta.

HUOMAA: Viivan poistaminen reittisarjasta ei poista sitä näytöstä. Reittisarjan poistaminen ei poista reittisarjan viivoja näytöstä.

Lisätietoja on näytön ohjetiedostoissa.

ct47125,1708279572049-22-18FEB24

Vaihda ajoura



PC17412—UN—15JUL13

Vaihda reitti -toiminnolla kuljettajat voivat vaihtaa ohjauslinjojen välillä. Vaihda reitti -toimintoa voidaan käyttää joko luomalla reittisarja (ryhmä ajolinjoja) tai käyttämällä yleistä reittisarjaa (kaikki näytössä käytettävissä olevat ajolinjat). Vaihda reitti -valinta muuttaa opastusreittiä reittisarjassa olevien opastusviivojen järjestyksen mukaisesti.

Vaihda seuraavaan reittiin

HUOMAA: Vaihda reitti -painike näkyy harmaana, kun ajouraa ei ole valittuna.

Voit valita seuraavan opastusreitit jollakin seuraavista tavoista:

- Valitse Vaihda-painike Seuraava reitti -moduulissa.
- Valitse pikakuvakepalkista Vaihda reitti.

ct47125,1708279571907-22-18FEB24

Ajouran valinta

Kun ajouran valinta on käytössä, näyttö valitsee ajouran milloin tahansa asiakas, maatila ja pelto ovat valittuna. Jos peltoon liittyy useita ajouria, Ajouraluettelon ensimmäinen ajoura valitaan aktiiviseksi ajouraksi.

HUOMAA: Aktiivinen ajoura ei muutu, jos käyttäjä valitsee uuden pellon, kun AutoTrac on käytössä.

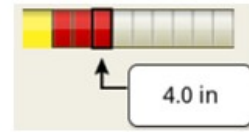
Jos peltoon ei liity ajouria tai käyttäjä tyhjentää asiakkaan, maatilan ja pellon valinnat, ajouran nimeksi vaihtuu "---", mikä tarkoittaa, että aktiivista ajouraa ei ole. Valitse ajoura valitsemalla Aseta ajoura -kohta Ajolinjan ohjaus -toiminteen etusivulta tai valitse asiakas, maatila ja pelto Pellot-toiminteesta.

HUOMAA: Ajouran valinta on oletuksena käytössä. Tehdasasetusten palautus tai ohjelmiston uudelleenohjelmointi palauttaa tämän toiminnon oletusasetukseensa.

ct47125,1708279571781-22-18FEB24

Valopalkin asetukset

HUOMAA: Valopalkista käytetään myös nimeä Reitin tarkkuusilmais.



PC28719—UN—25AUG22

Valopalkkivaiheen koko

Vaiheen koko – Tällä määritetään reittivirheen pituus, jota kukin valopalkin ruutu ilmaisee.

Ohjaa kohti suuntaa – Kun tämä asetus on valittu, valopalkin vasemmalle puolelle syttyvät valot tarkoittavat, että konetta on ohjattava vasemmalle, jotta se voidaan kohdistaa opastusreitit kanssa.

Ohi reitin -suunta – Kun tämä asetus on valittu, valopalkin vasemmalle puolelle syttyvät valot tarkoittavat, että konetta on ohjattava oikealle, jotta se voidaan kohdistaa opastusreitit kanssa.

Passiivisen työkoneneen ohjauksen valopalkki



PC671879—UN—24JUN25

A—Koneen valopalkki
B—Työkoneneen valopalkki

Kun käytät passiivista työkoneneen ohjausta, näyttöön lisätään toinen valopalkki.

Koneen valopalkki (A) – Tuo näkyviin kuinka paljon konetta on ohjattava oikealla tai vasemmalle opastusreitille pääsemiseksi.

Työkoneneen valopalkki (B) — Näyttää, kuinka paljon työkoneneen kiertoliikkeen keskusta on vasemmalle tai oikealle sivussa ajourasta.

ZIDXK1X,1750077355275-22-16JUN25

AutoPath-karttatiedot

AutoPath-karttatiedot-painikkeen avulla voit tarkastella lähdetoiminnon rivitietoja ja ajouria. AutoPath-karttatiedoista käyttäjä voi tarkastaa, miten AutoPath on suunnitellut ajourat tietyille pellolle.

Rivitiedot voi piilottaa tai tuoda näkyviin Rivit-painikkeella.

Valitsemalla Lähdetoimennpiteen ajokerrat voit piilottaa

tai tuoda näkyviin lähdetoimenpiteen perusteella luodut ajokerrat.

Valitse Lähdesuunnat-valintaruutu, jos haluat piilottaa tai näyttää suuntanuolet. Kun suuntanuolet ovat käytössä, ne näyttävät lähdeajolinjan ajosuunnan.

ct47125,1708279571499-22-18FEB24

AutoTrac-tilan ympyräkaavio

AutoTrac-kuvakkeessa on neljä vaihetta, jotka näkyvät AutoTrac-ympyräkuvakkeessa:

1. Asennettu



Asennettu

PC28729—UN—25AUG22

Ohjauksenhallinta ja kaikki muut käytössä tarvittavat laitteistot on asennettu.

- Ohjauksen ohjausyksikkö havaitaan.
- AutoTrac-lisenssi on havaittu.

HUOMAA: Ohjauksen ohjainyksikön suojaus on suoritettava, jos sitä tuetaan.

2. Määritetty



Määritetty

PC28730—UN—29AUG22

Ajouratila on määritetty ja kelvollinen ajoura 0 on laadittu. Asianmukainen StarFire-signaalitaso AutoTrac-ohjaukseen on valittuna. Seuraavien edellytyksien koneelle pitää täytyä:

- Ajolinjan ohjausjärjestelmä on kytketty PÄÄLLE.
- Ajoura 0 on määritetty.
- Toimiva GPS-signaali havaittu
- Ohjauksen ohjausyksikössä ei ole aktiivisia vikoja.
- TCM-viesti on käytettävissä ja kelvollinen.
- Koneessa on oikea vaihde käytössä.

HUOMAA: AutoTrac pysyy "1 ympyräkuvakkeessa", kun hedelmätarhatila on aktiivinen, koska hedelmätarhatilaa ei tueta AutoTrac-ohjaukselle. Tämä määritetään SF-lisenssillä, joka ohjaa ominaisuuksien käyttöä. Hedelmätarhatila ei ole kelvollinen signaali AutoTracille.

HUOMAA: Jos GPS-signaali ei ole kelvollinen, katso lisätietoja StarFire-käyttöoppaasta tai teknisestä käsikirjasta.

3. Käytössä



Käytössä

PC28731—UN—25AUG22

AutoTrac-järjestelmän PÄÄLLE/POIS-painiketta on painettu. Kaikki AutoTrac-ohjauksen ehdot täyttyvät ja järjestelmä on valmis otettavaksi käyttöön.

- Ota ohjaus käyttöön painikkeella OHJAUS PÄÄLLE / POIS PÄÄLTÄ.

4. Kytetty



Kytetty

PC28732—UN—25AUG22

Aktivointikatkaisinta on painettu, ja AutoTrac ohjaa konetta.

- Ota AutoTrac käyttöön painamalla koneen aktivointikatkaisinta.
- Nopeus on oikealla alueella
- Koneen suunta/kulma on reitin alueella
- Kone liikkuu 40 %:n sisällä ajolinjan leveydestä
- Jatkokatkaisin kytketty

Viimeinen poistumiskoodi: Osoittaa, miksi AutoTrac on kytketty pois käytöstä tai ei kytkeydy. Poistumiskoodit tulevat näkyviin uuteen ikkunaan sivun yläreunaan.

ZIDXK1X,1749541393875-22-10OCT25

Ajouran asetus



- A—Aseta ajoura -painike
B—Lisää ajolinja
C—Suodata/lajittelu ajolinjat

PC28720—UN—25AUG22

1. Valitse ASETA REITTI opastuksen pääsivulla.
2. Valitse olemassa oleva opastusviiva Opastusreitti-luettelosta tai luo uusi opastusviiva.

Lisätietoja erilaisten ajourien luomisesta on näyttötuesta.

ct47125,1708279571183-22-23MAY24

Ota AutoTrac käyttöön



PC28733—UN—30AUG22

Ohjaus PÄÄLLE/POIS -vaihtopainike

A—Ohjaus päälle
B—Ohjaus pois päältä

Seuraavien ehtojen täytyy täyttyä, jotta AutoTrac-järjestelmän voi ottaa käyttöön:

- Koneessa on oltava AutoTrac-yhteensopiva ohjauksen ohjausyksikkö.
- Voimassa oleva lisenssi, joka sisältää AutoTrac-ohjauksen.
- Ajolinja on luotu. Katso lisätietoa ajouran luomisesta tämän osion Ajouran luominen -kohdasta.
- AutoTrac-ohjaukselle on valittu oikea StarFire-signaalitaso (SF1, SF2, SF3 tai RTK), ja kelvollinen GPS-signaali on käytössä.
- AutoTrac-ohjauksella on kelvolliset GPS-signaalit, mukaan lukien SF1, SF2, SF3 tai RTK.
- Ohjauksen ohjausyksikössä ei saa olla aktiivisia vikoja.

HUOMAA: Koneen tyyppi ja ohjauksen ohjausyksikön ohjelmistoversio määrittävät sallitut vähimmäis- ja enimmäisnopeudet.

Voit ottaa AutoTrac-ohjauksen käyttöön valitsemalla ohjauksen vaihtokatkaisimen AutoTrac-ohjaus-toiminteen etusivulla tai valitsemalla AutoTrac-oikotiepainikkeen aloitussivulla. Valitsemalla nämä painikkeet uudelleen voit poistaa AutoTrac-toiminnon käytöstä.

ct47125,1708279571041-22-18FEB24

AutoTrac-ohjauksen käyttöönotto

! HUOMIO: Vältä onnettomuuden tai loukkaantumisen vaara. Kun AutoTrac on käytössä, ohjaaminen reitin päässä sekä törmäysten välttäminen ovat käyttäjän vastuulla.

Älä yritä käynnistää (ottaa käyttöön) AutoTrac-järjestelmää maantieajossa.

1. Ota ohjaus käyttöön tai poista se käytöstä painikkeella Ohjaus PÄÄLLE / POIS PÄÄLTÄ.
2. Aja kone ajolinjalle, niin korostettu navigointiviiva tulee näkyviin koneen kuvakkeen edessä.
3. Kun tarvitset avustettua ohjausta, voit kytkeä AutoTracin manuaalisesti aktivointikatkaisinta painamalla.

ct47125,1708279570911-22-18FEB24

Aktivointikatkaisin



PC28734—UN—29AUG22

Aktivointikatkaisin-esimerkki



PC20427—UN—28JUL16

AutoTrac-kuvake

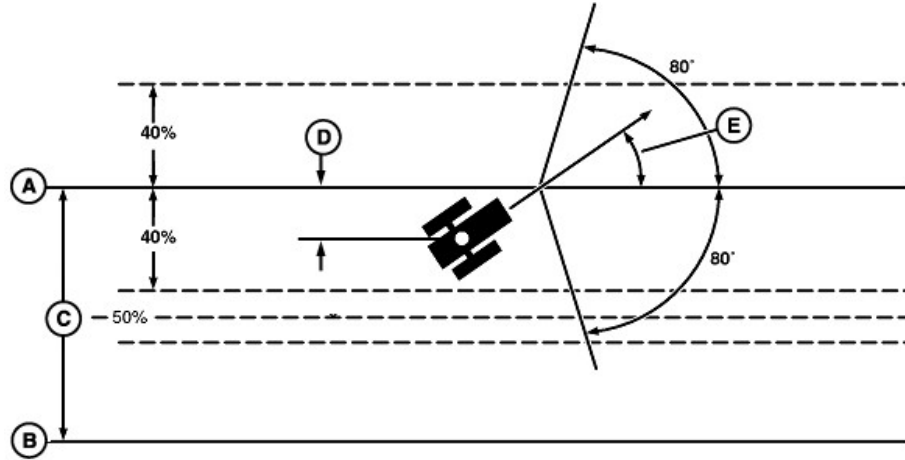
A—Aktivointikatkaisin

HUOMAA: Aktivointikatkaisimen paikka vaihtelee koneen tyyppin ja mallin mukaan. Lisätietoja aktivointikatkaisimen sijainnista on koneen käyttöohjeessa.

Siirrä AutoTrac kytketystä tilasta käyttöön otettuun tilaan painamalla aktivointikatkaisinta.

ct47125,1708279570776-22-18FEB24

AutoTrac-ohjauksen uudelleenkytkentä seuraavalla ajolinjalla



Seuranta

PC8866—UN—02NOV05

A—Reitti 0
B—Reitti 1 Etelä
C—Ajolinjojen etäisyys

D—Sivuttaisvirhe
E—Reitin suuntavirhe

Kun kone on rivin päässä, kuljettajan on käännettävä kone seuraavalle ajolinjalle. Kun ohjauspyörää käännetään, AutoTrac poistuu käytöstä.

AutoTrac-ohjauksen voi kytkeä käyttöön uudelleen aktivointikatkaisimella vain, jos seuraavat edellytykset täyttyvät:

HUOMAA: Ohjauksen ohjausyksikkö määrittää enimmäisnopeuden, kun kone käyttää AutoTrac-toimintoa.

Peruutuksen aikakatkaisu riippuu koneesta. Peruutuksen aikakatkaisun jälkeen kone on kytkettävä jollekin eteenpäinajon vaihteelle, ennen kuin peruutusvaihte voi kytkeytyä uudelleen.

Vähimmäis- ja enimmäisnopeudet

Vähimmäis- ja enimmäisnopeudet määrittävät koneen ja ohjauksen ohjausyksikön ohjelmistoversion mukaan.

HUOMAA: Tietyissä koneissa AutoTrac voi toimia jopa nopeudella 0,1 km/h (0,06 mph). Katso lisätietoa koneen käyttöohjeesta.

Eteenpäinajon nopeusraajat

Integroitu AutoTrac		
Kone	Eteenpäinajon enimmäisnopeus	Matalin eteenpäinajonopeus
Riviviljely- ja telaketjutraktorit 6R, 7R ja 8R	Pyörä: 36 km/h (22.4 mph) Jäljitä: 31 km/h (19.3 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Niveltraktorit	31 km/h (19.3 mph)	1 km/h (0.6 mph) MST: 1,5 km/h (0,9 mph)
Ruiskutuslaitteet	40 km/h (24,8 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Leikkuupuimurit	22 km/h (13.7 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Ajosilppurit	22 km/h (13.7 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Itsekulkevat karhottimet	28 km/h (17.4 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Puuvillaharvesterit	15 km/h (9.3 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Gator (XUV 845E, XUV 845M, XUV 845R)	30 km/h (18.6 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)

- Ajonopeus eteenpäin on alle 30 km/h (18.6 mph).
- Peruutusnopeus on alle 10 km/h (6 mph).
- Koneen suunta on 80 asteen sisällä halutusta ajourasta.
- Koneen sijainti ajolinjalla on enintään 40 % sen reunasta.
- Kuljettaja istuu paikallaan.
- TCM on käytössä.

HUOMAA: Kartassa näkyvä ajouran numero muuttuu kahden ajouran puolivälissä.

ct47125,1708279570643-22-09DEC25

AutoTrac Universal 300- ja AutoTrac-ohjainyksikkö 300		
Kone	Eteenpäinajon enimmäisnopeus	Matalin eteenpäinajono- peus
Riviviljely- ja telaketjutraktorit	30 km/h (18.6 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Niveltraktorit	30 km/h (18.6 mph)	1 km/h (0.6 mph)
Ruiskutuslaitteet	37 km/h (23.0 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Leikkuupuimurit	25 km/h (15,5 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Ajosilppurit	25 km/h (15,5 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Itsekulkevat karhottimet	25 km/h (15,5 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Puuvillaharvesterit	25 km/h (15,5 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)

AutoTrac Universal 200		
Kone	Eteenpäinajon enimmäisnopeus	Matalin eteenpäinajono- peus
Riviviljely- ja telaketjutraktorit	30 km/h (18.6 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Niveltraktorit	30 km/h (18.6 mph)	0,8 km/h (0,5 mph)
Ruiskutuslaitteet	37 km/h (23.0 mph)	0,8 km/h (0,5 mph)
Leikkuupuimurit	25 km/h (15,5 mph)	0,8 km/h (0,5 mph)
Ajosilppurit	25 km/h (15,5 mph)	0,8 km/h (0,5 mph)
Itsekulkevat karhottimet	25 km/h (15,5 mph)	0,8 km/h (0,5 mph)
Puuvillaharvesterit	25 km/h (15,5 mph)	0,8 km/h (0,5 mph)

AutoTrac Controller—Raven		
Kone	Eteenpäinajon enimmäisnopeus	Matalin eteenpäinajono- peus
Riviviljely- ja telaketjutraktorit	31 km/h (19.3 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)
Niveltraktorit	31 km/h (19.3 mph)	1 km/h (0.6 mph)
Itsekulkevat karhottimet	20 km/h (12.4 mph)	0,5 km/h (0,3 mph)

Peruutuksen nopeusraajat

Integroitu AutoTrac		
Kone	Peruutusaika tai sallittu aika	Peruutuksen enimmäisnopeus
Riviviljely- ja telaketjutraktorit 7R ja 8R 7R (sarjanro 110101 —) 8R (sarjanro 160001 —) 8RT (sarjanro 923001—) 8RX (sarjanro 801001—)	Kyllä, ei rajoitusta	10 km/h (6.2 mph)
Riviviljely- ja telaketjutraktorit 6R, 7R ja 8R 7R (sarjanro —)	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)

Integroitu AutoTrac		
Kone	Peruutusaika tai sallittu aika	Peruutuksen enimmäisnopeus
110100) 8R (sarjanro — 160000) 8RT (sarjanro — 923000)		
Niveltraktorit	Ei	—
Ruiskutuslaitteet	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Leikkuupuimurit	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Ajosilppurit	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Itsekulkevat karhottimet	Ei	—
Puuvillaharvesterit	Kyllä, 45 s	5 km/h (3.1 mph)
Gator (XUV 845E, XUV 845M, XUV 845R)	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)

AutoTrac Universal 300- ja AutoTrac-ohjainyksikkö 300		
Kone	Peruutusaika tai sallittu aika	Peruutuksen enimmäisnopeus
Riviviljely- ja telaketjutraktorit	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Niveltraktorit	Ei	—
Ruiskutuslaitteet	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Leikkuupuimurit	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Ajosilppurit	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Itsekulkevat karhottimet	Ei	—
Puuvillaharvesterit	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)

AutoTrac Universal 200		
Kone	Peruutusaika tai sallittu aika	Peruutuksen enimmäisnopeus
Riviviljely- ja telaketjutraktorit	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Niveltraktorit	Ei	—
Ruiskutuslaitteet	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Leikkuupuimurit	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Ajosilppurit	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Itsekulkevat karhottimet	Ei	—
Puuvillaharvesterit	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)

AutoTrac Controller—Raven		
Kone	Peruutusaika tai sallittu aika	Peruutuksen enimmäisnopeus
Riviviljely- ja telaketjutraktorit	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Niveltraktorit	Ei	—

AutoTrac Controller—Raven		
Kone	Peruutusaika tai sallittu aika	Peruutuksen enimmäisnopeus
Itsekulkevat karhottimet	Ei	—

ZIDXK1X, 1749542759320-22-23JUN25

Lisäasetukset-sivulla. Kun käännöksen ennakointi ei ole käytössä, sen kuvake ei näy kartalla.

ct47125,1708279570255-22-18FEB24

Käännöksen ennakointi



PC17238—UN—11JUL13

Käännöksen ennakointi ilmoittaa käyttäjälle ennakoimalla ajolinjan päättymisen ja näyttää etäisyyden ajolinjan loppuun karttanäkymässä.

Ota käännöksen ennakointi käyttöön tai pois käytöstä Ajolinjan ohjaus -toiminteen Lisäasetukset-sivulla olevalla vaihtopainikkeella. Kun käännöksen ennakointi on käytössä, sen kuvake tulee näkyviin kartalla.

Käännöksen ennakoinnin ainoa tarkoitus on ennakoida koneen käännöspiste, kun Parallel Tracking- ja AutoTrac-ohjausta käytetään Suora ajoura -tilassa. Käännöksen ennakointi ei ole pientarehälytys. Käännöksen ennakointiin liittyvät tiedot perustuvat ainoastaan koneen edellisiin käännöksiin. Käännöspisteet määritetään myös, kun AutoTrac on poistettu käytöstä ja suuntaviirhe ylittää 45°. Käännöksen ennakoinnit tapahtuvat pellon reunassa vain, jos reuna on suora ja jatkuva tai jos käyttäjä tekee käännöksiä ennen pellon reunaa tai sen jälkeen.

Etäisyys pienenee sitä mukaa kuin ennakoitu käännös lähestyy. Järjestelmä antaa äänimerkin, kun käännöspisteeseen on 10 sekunnin matka. Uusi äänimerkki annetaan, kun käännöspiste on saavutettu.

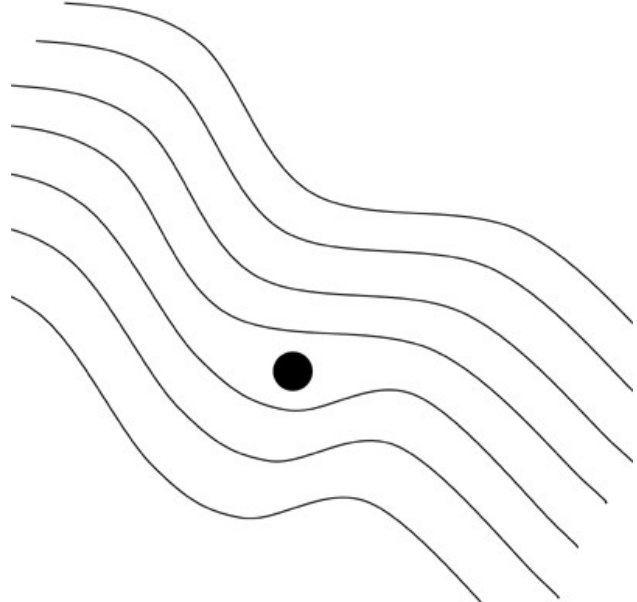
Visuaalinen ilmaisin muuttuu keltaiseksi, kun ennakoituun käännökseen on 10 sekunnin matka, ja punaiseksi, kun ennakoitu käännössijainti on ohitettu. Kääntymiskohdassa näkyy valkoinen risteyskohdan merkki.

Käännöksen ennakoinnin karttakuvake

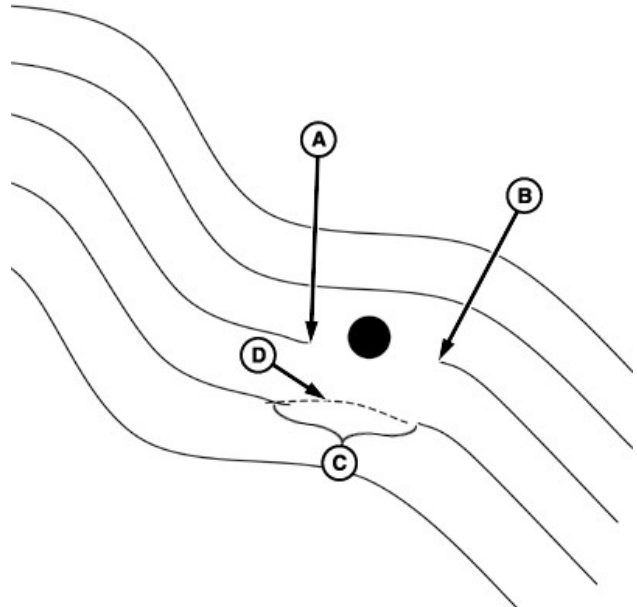
Kun käännöksen ennakointi on käytössä, sen kuvake näkyy kartalla. Käännöksen ennakoinnin kuvakkeesta on mahdollista siirtyä käännöksen ennakoinnin asetuksiin, jossa käännöksen ennakoinnin voi poistaa käytöstä vaihtopainikkeella.

Kun käännöksen ennakointi ei ole käytössä, se ei ilmoita käyttäjälle ajolinjan päättymisen ennakoinnista ja näytä etäisyyttä ajolinjan loppuun karttanäkymässä. Käännöksen ennakointi on haluttaessa otettava käyttöön manuaalisesti Ajolinjan ohjaus -toiminteen

Esteiden kiertäminen



PC9029—UN—17APR06



PC9030—UN—17APR06

- A—Tallennus pois käytöstä
- B—Tallennus käytössä
- C—Seuraavaan ajolinjaan muodostuu välejä
- D—Ajettu manuaalisesti reitin korjaamiseksi

Käyttäessään Mukautuvat kaaret -toimintoa käyttäjän on kierrettävä pellolla vastaan tulevat esteet, kuten kaivo, puhelinpylväs tai voimalinja.

HUOMAA: Tallenna suora viiva esteen ympäri käyttämällä Suora-painiketta välttääksesi ajolinjan välit.

Tallennus KÄYTÖSSÄ: Jos tallennus jätetään päälle esteen kiertämisen ajaksi, laskettuun reittiin tuleva poikkeama tallennetaan osaksi reittiä. Kun sama pelloin kohta tulee vastaan koneen seuraavalla ajolinjalla, poikkeama on sisällytetty laskettuun reittiin. Kone ohjautuu poikkeaman mukaisesti. Poikkeaman voi suoristaa siirtymällä manuaalisen ohjaukseen. Kun käyttäjä on ylittänyt poikkeamakohdan ja hakeutunut jälleen normaalille reitille, AutoTrac-ohjauksen voi käynnistää uudelleen aktivointikatkaisimella.

Tallennus POISSA KÄYTÖSTÄ: Jos tallennus on poistettu käytöstä esteen kiertämisen ajaksi, tallennus on otettu takaisin käyttöön esteen kiertämisen jälkeen ja ajolinja on viimeistely käynnistämällä AutoTrac, tallennettuun reittiin jää aukko esteen kohdalle. Kun väli tulee vastaan seuraavalla ajolinjalla, käyttäjän täytyy siirtyä manuaaliohjaukseen ja ohjata kone välin yli. Kun väli on selvitetty ja lasketulle reitille hakeuduttu, AutoTrac-toiminnon voi kytkeä käyttöön. Väli ei näy seuraavilla seuraavilla ajolinjoilla, kunhan tallennus on käytössä seuraavan ajolinjan aikana.

ct47125,1708279570135-22-18FEB24

AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit

AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit – Aina, kun AutoTrac kytketty pois käytöstä, järjestelmä antaa kaksi äänimerkkiä. Näitä seuraa varoitus, joka kertoo, miksi se kytketty pois käytöstä. Viestit kertovat myös, miksi AutoTrac ei kytkettyyn käyttöön. Kytetty pois käytöstä -viestit ovat näkyvissä 7 sekuntia.

AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit	
Koodi	Viesti
702752.00	Mitään ei ole vielä tarkastettu
702752.01	Ohjauspyörää liikutettu
702752.02	Rengasnopeus liian alhainen
702752.03	Rengasnopeus liian suuri
702752.04	Väärä vaihde
702752.05	Ajouran numero muuttunut
702752.06	GPS ei toimi kahdella taajuudella
702752.07	SSU:ssa on aktiivisia vikakoodeja
702752.08	Edellinen siirtymä OK
702752.09	GSD-viestit vialliset
702752.10	Ei rinnakkaisreititystä
702752.11	Avainkortti puuttuu
702752.12	Suuntavirhe liian suuri
702752.13	Reittivirhe liian suuri
702752.14	Istuimen kytkin auki
702752.15	Öljyn lämpötila on liian matala
702752.16	TCM puuttuu varustuksesta
702752.17	Väärä aktivointikoodi

702752.18	Diagnostiikkatilan ohjausventtiili
702752.19	Leikkuupuimurin leikkuuterän kytkin pois
702752.20	Leikkuupuimurin tie/pelto-kytkin kytketty
702752.21	Jännite ei vakaa
702752.22	AutoTrac liian kauan aktiivinen peruutettaessa
702752.23	AutoTrac liian kauan aktiivinen alle pienen nopeuden rajan
702752.24	Kaarevuus liian suuri
702752.25	Kone ei kulje eteenpäin
702752.26	ELX-putken paine alhainen (sammutus)
702752.27	Hammaspyörän tiedot virheelliset
702752.28	Aktivointikatkaisimen tiedot virheelliset
702752.29	Virtalukon viesti virheellinen
702752.30	Ajosilppurin AutoTrac/rivinojauksen katkaisin pois päältä
702752.31	SPFH-pikapysäytyskatkaisin käytössä
702752.32	AutoTrac ei käytössä
702752.33	Hakee ajolinjaa
702752.34	Viivan seuranta
702752.35	Tuntematon suunta
702752.36	GPS-siirto liian suuri
702752.37	Ulkona riviltä
702752.38	Tunnistimen käyttämättömyystilan aikakatkaisu
702752.39	Virheellinen viestisarja
702752.40	Kone ei saavuta komennon mukaista ajouran kaarteisuutta
702752.41	Koneen GPS-nopeus ei vastaa pyörien pyörimisnopeuteen perustuvaa koneen nopeutta
702752.42	Nykyinen kaarevuus ei täsmää
702752.43	Kone on pysäköintivaihteella
702752.44	Ohjauksen varakomentojen viestin aikakatkaisu
702752.45	Varaohjauksen tilan viestin aikakatkaisu
702752.46	Istuimen kytkimen tiedot virheelliset
702752.47	Ajoneuvon tunnistenumero virheellinen
702752.48	Akseliväli virheellinen
702752.49	TCM (maastokorjausyksikkö) -tietoviestin aikakatkaisu
702752.50	Koneen automaatiaviestin aikakatkaisu
702752.51	Koneen kallistuma- tai kiertymäviestin aikakatkaisu
702752.52	Pyörään perustuvan nopeus- tai suuntaviestin aikakatkaisu
702752.53	Ajouratietojen aikakatkaisu
702752.54	Tuntematon ohjauksen ohjausyksikön virhe
702752.55	AutoTrac Universalin lämpötila ei sallitulla alueella
702752.56	AutoTrac liian kauan aktiivinen nelipyöräohjauksessa
702752.57	Kone rapuohjauksessa
702752.58	Valtuutus ei sallittu
702752.62	Varattu
702752.63	Älä tee mitään

ct47125,1708279569946-22-18FEB24

Työkoneen ajolinjan AutoTrac-ohjaus (passiivinen)

AutoTrac-työkoneohjausta (passiivinen) käytetään tarkkuuden parantamiseen vaihtelevissa olosuhteissa, kaarevilla reiteillä ja kaltevassa maastossa. AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen) ohjaa konetta siten, että työkone pysyy ajouralla.

AutoTrac-työkoneohjaus käyttää Työkonehallinta-toiminteen työkoneen profiilimittauksia ja GPS-signaaleja koneen ja työkoneen vastaanottimista. Näillä tiedoilla määritellään työkoneen vastaanottimen sijainti suhteessa koneen vastaanottimeen. AutoTrac-työkoneohjaus ohjaa konetta ajolinjaan suhteessa niin, että työkone kulkee ajolinjaa pitkin. Tämän seurauksena kone kulkee ajolinjan ulkopuolella.

Siirry kohtaan Ajolinjan AutoTrac-ohjaus

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse ajolinjan AutoTrac-ohjaustoiminne.



Asetukset-kuvake

PC15305—UN—19MAR13

Ota AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen) käyttöön napsauttamalla asetuskuvaketta.

HUOMAA: Työkoneen ajolinjan ohjauksen toimintaan voivat vaikuttaa olosuhteiden tai ympäristön muutokset ja koneen tai työkoneen vääränlainen asennus.

Vaatimukset:

HUOMAA: C-sarjan ja 1910-mallin hydraulista käyttöä hyödyntävät välissä hinattavat pneumaattiset kylvlaitteen siemenvaunut ovat yhteensopivia AutoTrac-työkoneohjauksen (passiivinen) kanssa. Soveltuvia ajolinjatyyppejä ovat suora, kaari, raja ja AutoPath.

- Universaali G5-näyttö
- Voimassa oleva työkoneohjauksen lisenssi
- Koneeseen asennettu StarFire-vastaanotin
 - StarFire 3000 -vastaanotin ja SF2- tai RTK-signaali
 - StarFire 6000 -vastaanotin ja SF3- tai RTK-signaali
 - StarFire 7000/7500 -vastaanotin ja SF-RTK- tai RTK-signaali
- Työkoneeseen asennettu StarFire-vastaanotin
 - StarFire 3000 -vastaanotin ja SF1-, SF2- tai RTK-signaali

- StarFire 6000 -vastaanotin ja SF1-, SF3- tai RTK-signaali
- StarFire 7000/7500 -vastaanotin ja SF1-, SF-RTK- tai RTK-signaali
- Jaettu signaali käytössä

HUOMAA: Jos käytössä olevien vastaanottimien signaalien voimakkuudet ovat erilaisia, koneen vastaanottimen signaalin tulee olla niitä voimakkaampi.

Työkoneen vastaanottimen jaettu signaali on automaattisesti kytketty.

AutoTrac-työkoneohjaus peruutustilassa

AutoTrac-työkoneohjausta peruutustilassa tuetaan seuraavissa koneissa:

- Kaikki AT2-kokoonpanoa käyttävät koneet
- 7-, 8- ja 9-sarjan traktorit, joissa on yksi vedettävä työkone

Suosittelunopeus AutoTrac-työkoneohjauksen ollessa peruutustilassa on 3–6 km/h (2–4 mph). Jotta suorituskky on optimaalinen, vaihda takaisin eteenpäinajon tilaan, kun koneen ja työkoneen virheet ovat enintään 13 cm (5 in).

Jos haluat nähdä, mikä kokoonpano koneessa on käytössä, siirry kohtaan AutoTrac-diagnostiikka:

1. Valitse AutoTrac-ympyräkaavio.
2. Valitse Kunto.
3. Valitse AutoTrac-järjestelmä.
4. Varmista, että AutoTrac-tila on AT 2.0.

AutoTrac-työkoneohjaus asennettu

HUOMAA: AutoTrac™-työkoneohjaus ei ole yhteensopiva taakse kolmipistekiinnityksellä kiinnitettyjen työkoneiden kanssa, lukuun ottamatta TT 8022 -kylvökoneita, jossa on muu kuin kääntyvä kolmipistenostolaite takana.

Järjestelmä ottaa ohjauksen automaattisesti käyttöön tai poistaa sen käytöstä nostolaitteen asennon perusteella (nostolaite on täysin laskettuna 0 % ja täysin nostettuna 100 %):

Käyttöönoton ehto: Aktivoituu, kun työkone lasketaan ja se saavuttaa 70 % nostolaitteen liikealueesta (oletus).

Käytöstäpoiston ehto: Aktivointi poistetaan, kun työkone nostetaan yli 85 %:iin nostolaitteen liikealueesta (oletus).

Määrittämissäännöt:

1. Käyttöönoton ja käytöstäpoiston raja-arvojen välisen eron on oltava vähintään 10 %.

2. Käytöstäpoiston raja-arvon on oltava enintään 95 %.
3. Käyttöäpoiston raja-arvoa (alarajaa) ei voi asettaa käytöstäpoiston raja-arvoa (yläraja) korkeammaksi.
4. Käytöstäpoiston raja-arvoa (yläraja) ei voi asettaa käyttöäpoiston raja-arvoa (alarajaa) alaisemmaksi.

ZID XK1X, 1751351942342-22-01JUL25

AutoTrac RowSense

AutoTrac RowSense on integroidun AutoTrac-ohjauksen lisäominaisuus, jota käytetään maissin korjaamisessa tai tuotteen levittämässä. Rivitunnistimien signaalit integroidaan olemassa oleviin AutoTrac-signaaleihin ja auttavat konetta pysymään riveillä. Jos rivitunnistimilta ei tule signaalia (esimerkiksi vesialuetta ylitettäessä), normaali GPS-opastus (globaali paikannusjärjestelmä, Global Positioning System) on käytössä.

AutoTrac RowSense toimii kaikkien ohjausmenetelmien sekä yleisimpien korjuu- ja levitysmallien kanssa. Kaikki seurantamallit asetetaan samalla tavalla kuin GPS-pohjaisessa AutoTracissa.

Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään, jos haluat ostaa AutoTrac RowSense -järjestelmän.

Katso lisätietoja AutoTrac RowSense -järjestelmän käyttöohjeesta.

Ajouran vaihdot

HUOMAA: Ajolinjan vaihdot edellyttävät Premium-näytön.

Kun AutoTrac RowSense on kytketty käyttöön, ajouraa vaihdetaan automaattisesti siten, että se pysyy rivitunnistimien sijainnin keskikohdassa. Kun uusi pelto valitaan tai AutoTrac RowSense kytketään pois päältä, järjestelmä poistaa kaikkien AutoTrac RowSensen asettamat ajolinjojen vaihdot.

AutoTrac RowSense -tilakuvakkeet



PC24011—UN—31MAR17
Valmiustila (valkoinen kuvake)

Järjestelmä on kytketty pois käytöstä.



PC28735—UN—25AUG22
Järjestelmä kytketty käyttöön (vihreä kuvake)

Järjestelmä on kytketty käyttöön ja käyttää sekä rivitunnistimia että GPS:ää.



PC28736—UN—25AUG22
Ei GPS-signaalia (keltainen kuvake)

Järjestelmä on kytketty käyttöön ja käyttää ainoastaan rivitunnistimien tietoja.



PC28737—UN—25AUG22
Ei rivitunnistimien signaalia (oranssi kuvake)

Järjestelmä on kytketty käyttöön ja käyttää ainoastaan GPS:ää.

Rivitunnistimien kytkentä

Kun alustava reitti on asetettu, AutoTrac-aktivointikatkaisinta voidaan painaa, kun kone on puolessavälissä ajolinjojen etäisyyttä ja hyväksyttävässä kulmassa riveihin nähden. RowSense ohjaa konetta heti, kun rivitunnistimet pystyvät määrittämään rivin sijainnin.

Päisteessä käännökset tehdään samoin kuin GPS-pohjaisessa AutoTrac-ohjauksessa.

1. Käyttäjä siirtyy rivin mukaiseen linjaan.
2. Kytke AutoTrac käyttöön painamalla aktivointikatkaisinta.
3. Rivitunnistimet tunnistavat rivin sijainnin ja seuraavat sitä.

Mukautuvien kaarien, ympyräreitin ja AB-kaarien ajolinjan pidennys -ominaisuus voidaan ottaa käyttöön viereisen polun laajentamiseksi päisteisiin.

Rivin ohitus

Rivin ohitus tapahtuu, kun rivitunnistimien tiedot katoavat. AutoTrac toimii GPS:n perusteella, kunnes rivitiedot on saatu takaisin. Rivin ohitus voi tapahtua vesialueille tultaessa.

Kun rivin ohitus tapahtuu suoraa ajouraa tai kaarevaa AB-ajouraa käytettäessä, ajoura keskitetään uudelleen. Tämä parantaa AutoTrac RowSense -järjestelmän mahdollisuuksia hakea oikea ajoura vesialueen toisella puolella.

Manuaalinen RowSense

Valitse manuaalinen RowSense-tila, kun haluat käyttää vain leikkuupöydän rivitunnistinta. Manuaalinen RowSense ei edellytä lisenssiä.

Manuaalinen RowSense-tila on saatavilla ajolinjan

ohjauksen lisäasetuksissa, jos seuraavat ehdot täyttyvät:

- Koneeseen on asennettu G5 Universal -näyttö.
- Näyttö tunnistaa koneen itsekulkevaksi ajosilppuriksi, puuvillapomuriksi tai puuvillankorjuukoneeksi.
- Näyttö tunnistaa CAN-väylän rivitunnistimet.

ct47125,1708279569656-22-18FEB24

AutoTrac-toiminnon poistaminen käytöstä, kun sitä ei käytetä



Asetukset-kuvake

PC15305—UN—19MAR13

⚠ HUOMIO: Vältä onnettomuuden tai loukkaantumisen vaara. Sammuta aina (kytke pois käytöstä ja poista käytöstä) AutoTrac-järjestelmä ennen maantielle ajamista.

Ajolinjan pääohjauksen PÄÄLLE/POIS-asetuksella hallitaan Ajolinjan ohjaus -toiminnetta.

TÄRKEÄÄ: Vältä järjestelmän toimintahäiriö. Poista aktiivisen ajouran valinta ajouraluettelosta ennen ajolinjan pääohjauksen poistamista käytöstä.

Työskentelysivumoduulien PÄÄLLE/POIS-painike ottaa vain AutoTrac-toiminnon käyttöön tai pois käytöstä, eikä sammuta ohjaustoiminnetta.

HUOMAA: Ajolinjan ohjaus -toiminne poistetaan käytöstä Ajolinjan pääohjaus -asetuksella. Tämä sisältää kaikki näytön ohjaustoiminnot.

Ajolinjan pääohjaus -asetus sijaitsee ajolinjan ohjauksen asetuksissa. Valitse Asetukset-kuvake Ajolinjan ohjaus -toiminteen yläosasta.

ct47125,1708279569656-22-18FEB24

Järjestelmän poiskytkentä ja poistaminen käytöstä

⚠ HUOMIO: Vältä kuolema tai vaarallinen vamma poistamalla ohjausjärjestelmä käytöstä ennen tiellä ajamista.

AutoTrac-järjestelmän poiskytkentä

AutoTrac-järjestelmä kytketään pois käytöstä:

- Liikuttamalla ohjauspyörää.
- Hidastamalla alle 0,5 km/h (0.3 mph) nopeudelle.

HUOMAA: Tietyissä koneissa AutoTrac voi toimia jopa nopeudella 0,1 km/h (0,06 mph). Katso lisätietoa koneen käyttöohjeesta.

- Ohjauksen Päälle / Pois päältä -painiketta painetaan, kunnes Ajolinjan ohjauksen näkymä -välilehdessä tai Ohjaus-toiminteessa näkyvä viesti kertoo ohjauksen olevan pois käytöstä ja AutoTrac putoaa 2/4-tilakuvioon.
- Kuljettaja on poissa istuimeltaan kauemmin kuin 7 sekuntia istuimen kytkimen ollessa käytössä tai kuljettajan tunnistus ei havaitse toimia 7 minuutin kuluessa.

Kun AutoTrac on kytketty käyttöön, käyttäjä voi kääntää ohjauspyörää lopettaakseen AutoTrac-ohjauksen ja ohjataakseen manuaalisesti. Vaihtoehtoisesti käyttäjä voi kytkeä AutoTrac-ohjauksen pois vaihtamalla tie- ja aktivointikatkaisimen OFF-asentoon. Näin meneteltäessä AutoTrac-tilan lohkodeigrammi putoaa vaiheeseen 1/4 ja 30 sekunnin ajastin käynnistyy:

- Jos katkaisin kytketään takaisin päälle, ennen kuin 30 sekuntia on kulunut, AutoTrac otetaan käyttöön lohkodeigrammin vaiheella 3/4. Kytke AutoTrac uudelleen painamalla aktivointikatkaisinta.
- Jos katkaisin kytketään takaisin päälle 30 sekunnin ajastuksen jälkeen, AutoTrac-tilaksi määritetään 2/4. Sitten AutoTrac täytyy palauttaa lohkodeigrammin vaiheeseen 3/4, ennen kuin se kytketään uudelleen käyttöön aktivointikatkaisimella.

HUOMAA: Tie- ja aktivointikatkaisinta ei ole integroidussa AutoTrac-ohjausjärjestelmässä.

HUOMAA: Mallivuoden 2026 XUV Gator (AT2) -koneessa on kuljettajan läsnäoloa valvova järjestelmä, joka tunnistaa, jos turvavyö ei ole kiinni. Kuljettajan läsnäoloa valvotaan turvavyön tilan avulla. Jos turvavyö ei ole kiinni, AutoTrac-ohjaus kytketään pois päältä.

AutoTrac-järjestelmän kytkeminen pois käytöstä

Kytke tie- ja aktivointikatkaisimessa katkaisin pois päältä pudottaaksesi AutoTrac-tilan lohkodeigrammin vaiheeseen 1/4.

Poista AutoTrac käytöstä GreenStar-näytöissä seuraavasti:

1. Valitse Ohjaus-toiminnevalitsin.
2. Valitse Ohjausasetukset -välilehti.
3. Valitse Ajolinjan ohjaustila -alasvetovalikko.
4. Valitse Ajolinjan ohjaus pois päältä.

Valitse näytössä Ajolinjan ohjaus -toiminteen yläreunassa oleva Asetukset-kuvake ja vaihda ohjauksen pääkatkaisin OFF-asentoon.

ZIDXK1X,1749792007505-22-08JUL25

Ohjausasetukset



Asetukset-kuvake

PC15305—UN—19MAR13

Määritä opastuksen asetukset valitsemalla ASETUKSET-kuvake, joka sijaitsee opastussovelluksen yläosassa.

Pääohjaus

Pääopastus-asetuksella asetetaan Opastus-sovellus PÄÄLLE tai POIS PÄÄLTÄ.

ct47125,1708279569355-22-18FEB24

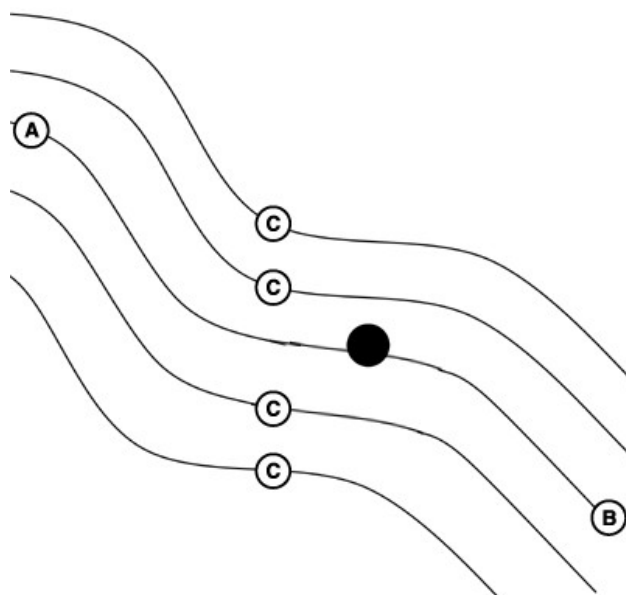
Reittiäännet

Voit myös käyttää seurantaäänä osoittamaan ohjaussuuntaa. Jos reitti on koneesta oikealle, järjestelmä antaa kaksi matalaa äänimerkkiä. Jos koneesta vasemmalle, järjestelmä antaa yhden korkean äänimerkin. Hälytysääni toistuu niin kauan kuin koneen ja opastusreitit välinen reittivirhe on 10–40 cm (4–16 in.).

HUOMAA: Reittiäännet ovat oletusarvoisesti KÄYTÖSSÄ.

ct47125,1708279569259-22-18FEB24

Suoran reitin tallentaminen tai esteiden kiertäminen



PC9030C—UN—27OCT06

Esteiden kiertäminen



PC15310—UN—09APR13

Kaareva viiva- ja Suora viiva -painikkeet

- A—A-piste
- B—B-piste
- C—Reitin 0 mukaan luodut reitit
- D—Kaareva segmentti
- E—Suora segmentti

1. Aloita AB-kaarten tallennus
2. Kun haluat tallentaa suoran ajolinjan, valitse Suora segmentti -painike.

HUOMAA: Suora segmentti "venyy" kohdasta, jossa Suora segmentti -painiketta painettiin, kohtaan, jossa Kaareva segmentti -painiketta painetaan tai jossa Valmis-painiketta painetaan reitin valmistumisen merkiksi.

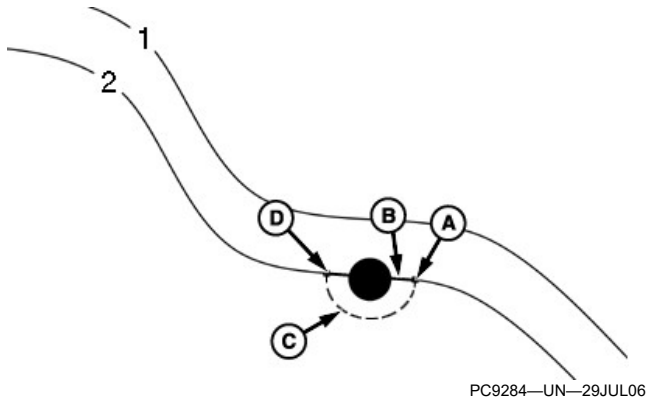
3. Lopeta suoran viivan tallennus ja jatka kaarevan ajolinjan tallentamista painamalla Kaareva viiva -painiketta.

Tästä toimenpiteestä voi olla hyötyä, kun reitissä on pitkä suora osuus tai kun esteitä on tarkoitus kiertää.

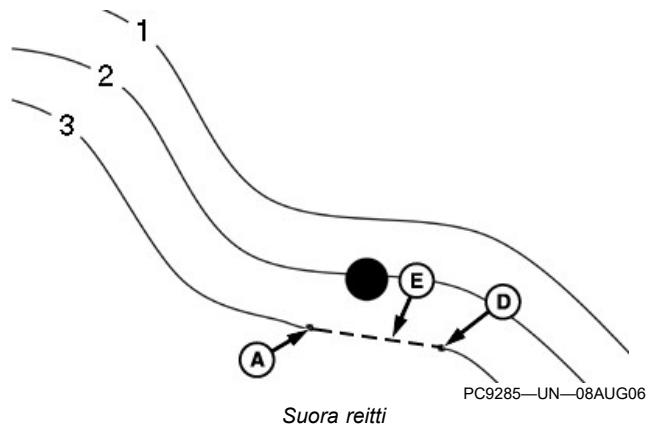
Kaarevien ja suorien segmenttien painikkeiden välillä voidaan vaihdella tallennuksen aikana tarpeen mukaan.

ct47125,1708279569088-22-18FEB24

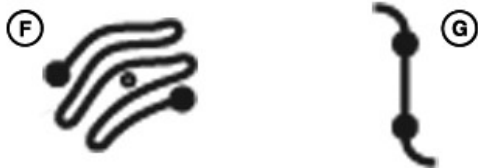
Suoran reitin tallentaminen mukautuvaan kaareen



Esteen kiertäminen



Suora reitti



PC15311—UN—09APR13

Kaareva viiva- ja Suora viiva -painikkeet

- A—Suora viiva valittuna
- B—Pisteet on yhdistetty suoralla segmentillä
- C—Traktorin reittiä ei tallennettu
- D—Kaareva viiva valittuna
- E—Ajolinja tallennetaan A- ja D-pisteiden välisenä suorana viivana
- F—Kaareva viiva -painike
- G—Suora viiva -painike

1. Aloita mukautuvan kaaren tallennus.
2. Kun haluat tallentaa suoran ajolinjan, valitse Suora viiva -painike.

HUOMAA: Suora segmentti "venyy" kohdasta, jossa Suora segmentti -painiketta painettiin, kohtaan, jossa Kaareva segmentti -painiketta painetaan tai jossa Valmis-painiketta painetaan reitin valmistumisen merkiksi.

3. Lopeta suoran viivan tallennus ja jatka kaarevan ajolinjan tallentamista painamalla Kaareva viiva -painiketta.

Tästä toimenpiteestä voi olla hyötyä, kun reitissä on pitkä suora osuus tai kun esteitä on tarkoitus kiertää.

Kaarevien ja suorien segmenttien painikkeiden välillä voidaan vaihdella tallennuksen aikana tarpeen mukaan.

HUOMAA: Luotavan suoran segmentin enimmäispituus on 0,8 km (0.5 mi. / 2640 ft.). Jos matka on tätä pidempi, viivasegmenttiä ei voi yhdistää ja ajolinjaan jää aukko.

ct47125,1708279568819-22-18FEB24

Toiminta—AutoTrac-kääntöautomaatiikka

AutoTrac-kääntöautomaatiikka



PC28762—UN—25AUG22

AutoTrac-kääntöautomaatiikka

AutoTrac-kääntöautomaatiikan toiminne automatisoi päätykäännökset varustetuissa koneissa. Tämän automaatiikan ansiosta käyttäjä voi keskittyä muihin tehtäviin päätykäännösten hallinnan sijasta.

On suositeltavaa käyttää oletusasetuksia, kun AutoTrac-kääntöautomaatiikka otetaan ensimmäistä kertaa käyttöön. Oletusasetukset ovat aloituspiste, joka toimii hyvin monien kone- ja työkonokokoonpanojen kanssa. Joissakin kokoonpanoissa AutoTrac-kääntöautomaatiikan lisäasetuksia voi olla tarpeen mukauttaa suorituskyvyn hienosäätämiseksi. Esimerkiksi jos traktoria levennetään lisäämällä kolmoispyörät tai jos kääntösäteeseen vaikutetaan kääntökulman rajoittimia säätämällä, Enimmäiskääntösäde- ja Enimmäiskääntökulma-arvoja voi olla tarpeen säätää.

Siirry kohtaan AutoTrac-kääntöautomaatiikka

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse AutoTrac-kääntöautomaatiikkatoiminne.

Kartoitus

AutoTrac-kääntöautomaatiikan karttamoduuli näyttää tietoja tulevista käännöksistä, kuten etäisyyden käännökseen ja käännöksen suunnan. Lisätietoa Kartoitus-toiminteesta on näytötuessa.

AutoTrac-kääntöautomaatiikan yhteensopivuus:

AutoTrac-kääntöautomaatiikka on yhteensopiva seuraavien näyttöjen ja vastaanottimien kanssa:

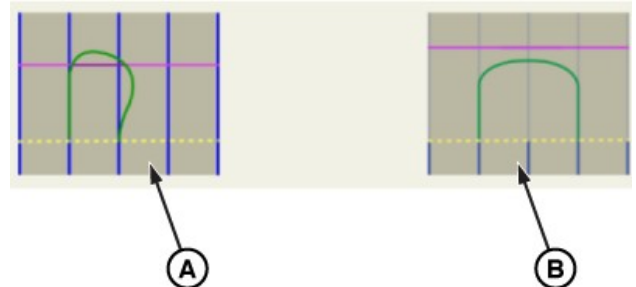
HUOMAA: Päivitä ohjelmisto viimeisimpään versioon.

- 4600 CommandCenter -näyttö
- Universaali 4640-näyttö
- G5 CommandCenter -näyttö
- Universaali G5-näyttö
- StarFire 3000 -vastaanotin
- StarFire 6000 -vastaanotin
- StarFire 7000 -vastaanotin
- StarFire 7500 -vastaanotin

AutoTrac-kääntöautomaatiikka ei ole yhteensopiva seuraavien näyttöjen kanssa:

- 4200 CommandCenter
- 4600 CommandCenter -version 1 prosessori
- Universaali 4240-näyttö
- Alkuperäinen GreenStar-näyttö
- GreenStar 2 1800 -näyttö
- GreenStar 2 2600 -näyttö
- GreenStar 3 2630 -näyttö, kun käytössä on 4600 CommandCenter- tai universaali 4640-näyttö

Ohita käännössuositus



PC613045—UN—20FEB24

Ohita käännössuositus

A—Ei ohitusta
B—Ohita käännös

AutoTrac-kääntöautomaatiikka ehdottaa, että käännös ohitetaan tarpeen mukaan, kun ajolinjojen etäisyys on pienempi kuin koneen vähimmäiskääntösäde. Tämä toiminto on käytössä vain, kun U-tyyppin käännökset on valittu.

Hyväksy käännöksen ohitus valitsemalla Ohita käännössuositus -viestistä OK. Sulje viesti tai valitse Peruuta, jos haluat hylätä suosituksen ja jatkaa ohittamatta käännöstä.

HUOMAA: Valinnat säilytetään kylmissä ja lämpimissä käynnistysjaksoissa.

HUOMAA: Suositus tulee näkyviin uudelleen, kun peltoja vaihdetaan ja ajolinjojen etäisyys on kääntösädettä pienempi.

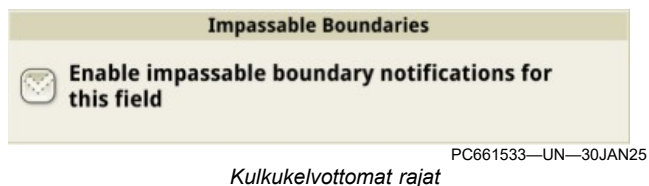
Älykkään käännöksen koko:

Kun ajolinjojen etäisyys on yhtä suuri tai suurempi kuin koneen vähimmäiskääntösäde, toiminne suunnittelee tehokkaan U-käännöksen.

Kun ajolinjojen etäisyys on pienempi kuin koneen vähimmäiskääntösäde, käännös on hehkulampun muotoinen ja sen suorittaminen vaatii enemmän tilaa.

HUOMAA: Jos käännöksen ohitus hyväksytään, toiminne ohittaa älykkään käännöksen koon määritystoiminnon.

Kulkukelvottomat rajat



Kulkukelvottomat rajat -varoitusta voidaan poistaa käytöstä valitsemalla valintaruutu AutoTrac-kääntöautomaatiikan lisäasetuksista. Valintaruutu palautuu oletustilaan (varoitusta käytössä) seuraavissa olosuhteissa:

- Pelto vaihtuu
- Kuljettaja ei ole istuimella
- Virta kytketään avaimella pois päältä ja takaisin päälle

ch177nn,1740569992622-22-26FEB25

Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikka

Käytä AutoTrac-kääntöautomaatiikkaa iTEC-järjestelmän kanssa useiden ohjaamotehtävien automatisointiin. Tämän automatisoinnin ansiosta kuljettaja voi keskittyä koneen hallintaan ja tehtäviin laitteiston hallinnan sijaan.

Toiminnan edellytykset

- AutoTrac-kääntöautomaatiikan on oltava aktivoituna.
- Kääntöautomaatiikan on oltava käytössä.
- iTEC-pääkatkaisimen on oltava päällä.

HUOMAA: AutoTrac-kääntöautomaatiikka ei ole yhteensopiva koneen käyttöajolinjojen kanssa.

HUOMAA: Jotta AutoTrac-kääntöautomaatiikkaa voidaan käyttää AB-kaarien kanssa, AB-kaaret on tallennettava pellon toisesta päästä toiseen (päisteestä päisteeseen). Päätykäännöksiä ei luoda, jos AB-kaaria ei ole tallennettu oikein.

- Valitse joko Suora ajoura, AB-kaaret tai AutoPath.
- Päistesarjat on määritettävä.
- Pellon rajatietojen on oltava täydelliset.
- Työkoneen profiilivaatimusten on täyttyttävä.
- Koneen profiilivaatimusten on täyttyttävä.
- 8-käännös voi olla käytössä (valinnainen).

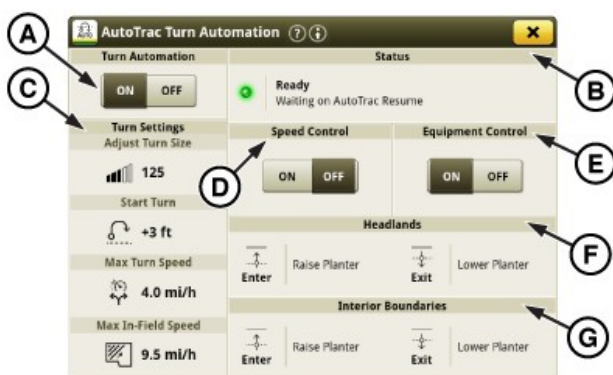
AutoTrac-kääntöautomaatiikka sisältää edistyneen ajolinjan ohjauksen ja nopeuden säädön, työkoneen hallintajärjestelmän (IMS) toiminnot ja iTEC™-toiminnot. Käytettäessä AutoTrac-kääntöautomaatiikkaa traktoreissa, joissa on IMS, tai tietyissä traktoreissa, joissa on iTEC, traktorin IMS:n tai iTEC:n on oltava pois käytöstä. Määritä seuraavan taulukon avulla, onko traktorin iTEC poistettava käytöstä.

Konemalli	Sarjanumero
6R	-20100
7R	-10001
8R	-67001
8RT	-909001
9R	-10000
9RT	-904000

HUOMAA: Jos IMS tai iTEC on käytössä, G5 Universal -näytön iTEC-pääkatkaisin kytkeytyy automaattisesti pois päältä ja AutoTrac-kääntöautomaatiikan asetuksia ei voi määrittää.

Konetyypistä riippuen poista IMS tai iTEC käytöstä iTEC-toiminnon alta CommandCenter-näytössä tai oikeanpuoleisessa konsolissa. Jos haluat käyttää IMS- tai iTEC-järjestelmää uudelleen CommandCenter-näytössä, poista AutoTrac-kääntöautomaatiikka ja iTEC käytöstä G5 Universal -näytössä.

Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikan asetukset



PC620657—UN—17MAY24

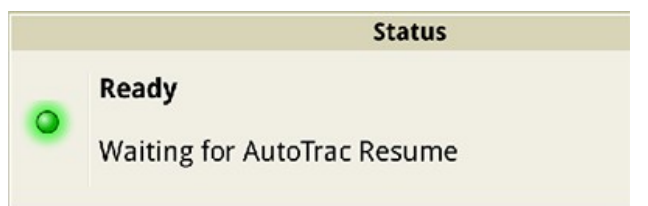
Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikan asetussivu

- A—Kääntöautomaatiikka
- B—Tila
- C—Kääntöasetukset
- D—Nopeuden säätö
- E—Laitteohjaus
- F—Päisteet
- G—Sisärajat

Kääntöautomaatiikka (A) – Kytke ON (päälle) -asentoon, jotta AutoTrac-kääntöautomaatiikka otetaan käyttöön.

HUOMAA: Jos koneessa on iTEC, kääntöautomaatiikan kytkeminen päälle aktivoi myös iTEC-toiminnot. Jos iTEC kytketään pois päältä, myös AutoTrac-kääntöautomaatiikka kytkeytyy pois päältä.

Tila (B) – Antaa käyttäjälle visuaalisen ilmauksen automaatiikan tilasta.



PC28997—UN—24APR23

Tila—Valmis—Odotetaan AutoTrac-palautusta

- Harmaa LED (automaatiikka pois käytöstä)—kääntöautomaatiikan vaihtopainike on OFF-asennossa.
- Oranssi LED (ei valmis)—Vähintään yksi kääntöautomaation edellytyksistä ei täyty.
- Punainen LED (virhe havaittu)—Järjestelmävirhe havaittu.
- Vihreä LED (valmis)—Kääntöautomaatio on valmis. Ota käyttöön painamalla aktivointikatkaisinta.
- Sininen LED (aktiivinen)—Järjestelmä on toiminnassa.

Kääntöasetukset (C) – Näyttää lyhyesti kääntöautomaatiikkaan liittyvien eri asetusten arvoja.

Nopeuden säätö (D) – Kytke nopeuden säätö OFF (pois päältä) -asentoon, jotta voit ohjata koneen nopeutta manuaalisesti.

HUOMAA: Älä käytä nopeuden säätöä, jos muut sovellukset tai koneen toiminnot käyttävät myös nopeuden säätöä.

HUOMAA: Näytössä näkyy varoitusviesti ennen kääntymistä. Viesti neuvoo kuljettajaa vähentämään nopeutta turvallista ja tarkkaa käännöstä varten.

Laiteohjaus (E) – Kytke laiteohjaus OFF (pois) -asentoon, jotta kääntöautomaatiikka toimii ilman iTEC-asetuksia.

Päisteet (F) – Valitse tekstialue, jotta voit muokata päisteiden käynnistettyjä toimintasarjoja.

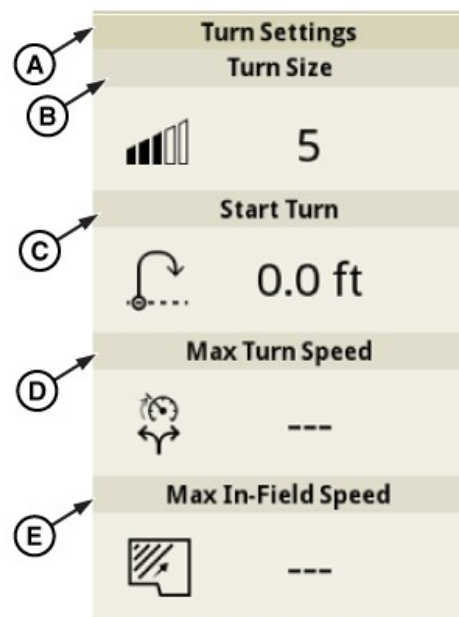
HUOMAA: Jos sisärajat näkyvät harmaina, pellolla ei ole sisärajoja. Sisäraja on ajettava, jotta asetuksia voidaan käyttää.

Sisärajat (G) – Valitse tekstialue, jotta voit muokata sisärajojen käynnistettyjä toimintasarjoja.

HUOMAA: Jos sisärajat näkyvät harmaina, pellolla ei ole sisärajoja. Sisäraja on ajettava, jotta asetuksia voidaan käyttää.

HUOMAA: Lisätietoja kääntöautomaatiikasta on AutoTrac-kääntöautomaatiikan näyttötuessa.

Kääntöasetukset



PC613043—UN—12FEB24

Kääntöasetukset

- A—Kääntöasetukset
- B—Käännöksen koko
- C—Aloita kääntö
- D—Enimmäiskääntönopeus
- E—Enimmäisnopeus pellolla

Kääntöasetukset (A) – Näyttää lyhyesti kääntöautomaatiikkaan liittyvien eri asetusten arvoja.

Käännöksen koko (B)—Säädä käännösreitintä muotoa. Pienempi luku johtaa pienempään käännökseen ja päinvastoin.

Aloita käännös (C) – Säätää käännön reittiä alkamaan ennen päisteen rajan ylittämistä tai sen jälkeen.

HUOMAA: Jos koneen nopeutta muutetaan manuaalisesti AutoTrac-kääntöautomaatiikan käytön aikana, nopeuden automaation asetuksia suurimmalle käännösnopeudelle ja suurimmalle peltonopeudelle ei enää käytetä nopeuden säädön toimintoihin. AutoTrac-kääntöautomaatiikka pysyy kuitenkin aktiivisena ja suorittaa edelleen käännösten ohjauksen edistyneitä toimintoja sekä työkoneen hallintajärjestelmän (IMS) ja iTEC-järjestelmän toimintoja.

HUOMAA: Enimmäiskääntönopeus ei ohita traktorille asetettua nopeutta. Koneen enimmäiskäyttönopeus AutoTrac-kääntöautomaatiikan käytön aikana on kahdesta mainitusta arvosta alaisempi.

Enimmäiskääntönopeus (D) – Säätää koneen kääntymisvaiheen enimmäisnopeutta.

HUOMAA: Enimmäispeltonopeus ei ohita traktorille asetettua nopeutta. Koneen enimmäiskäyttönopeus AutoTrac-kääntöautomaatiikan käytön aikana on kahdesta mainitusta arvosta alhaisempi.

Enimmäispeltonopeus (E) – Säättää koneen enimmäisnopeutta muualla kuin päisteessä.

John Deere -traktoreiden yhteensopivuus

Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikka on yhteensopiva seuraavien John Deere -traktorien kanssa:

HUOMAA: 8x30T ja 9x30T eivät ole yhteensopivia AutoTrac-kääntöautomaatiikan kanssa.

- 6R FT4 (IVT ja iTEC)
- 7M (CQT) mallivuosi 2024 ja uudempi
- 7R FT4 (IVT, CQT ja e23)
- 8R, 8RT FT4 (EVT, IVT, PST 16 ja e23)
- 8RX (EVT, IVT ja e23)
- 9R, 9RX, 9RT FT4 (e18)
- 6R IT4 (IVT ja iTEC)
- 7R IT4 (IVT ja CQT)
- 8R, 8RT IT4 (IVT ja PST 16)
- 9R, 9RT IT4 (PST 18)
- 8x30 (IVT ja PST 16)
- 9x30 (PST 18)

IVT (portaaton vaihteisto)

CQT (CommandQuad II -vaihteisto)

PST (PowerShift-vaihteisto)

e18 (18-nopeuksinen PowerShift-vaihteisto Efficiency Manager -toiminnolla)

e23 (23-nopeuksinen PowerShift-vaihteisto Efficiency Manager -toiminnolla)

Välissä hinattavien pneumaattisten kylvölaitteen siemenvaunujen yhteensopivuus

Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikka on yhteensopiva seuraavien siemenvaunujen kanssa:

- C-sarja
- 1910-malli hydraulisella käytöllä

Työkoneen yhteensopivuus

Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikka ei ole yhteensopiva seuraavien työkoneiden kanssa:

- Eteen asennettavat työkoneet
- Useat yhtäaikaaisesti sarjassa vedettävät työkoneet, joissa työkalua ei ole liitetty suoraan traktoriin

Traktorin käännöskuviot

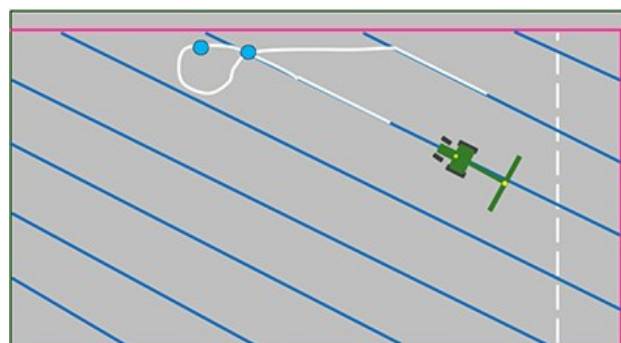
8-käännökset

HUOMAA: Kahdeksikon muotoiset käännökset otetaan käyttöön Karttoitus-toiminteen AutoTrac-kääntöautomaatiikan karttaselitteessä.

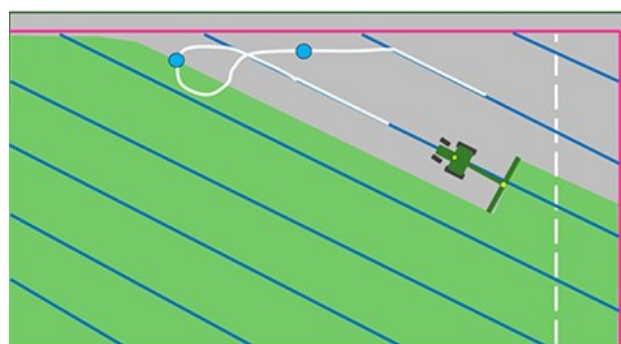
Kahdeksikon muotoisia käännöksiä käytetään, kun pellolla on ylä-/alarajoja sekä vinoja ajouria. Käännös asetetaan rajojen sisään käyttäen puolta työkoneen leveydestä, jotta työkone pysyy rajojen sisäpuolella. Kone vaihtaa automaattisesti U-tyyppiseen käännökseen, jos ohjauslinjan kulma päisteeseen nähden on yli 45°, ja vaihtaa takaisin 8-muotoon, kun kulma on 45° tai vähemmän.

Numeron kahdeksan muotoiset käännökset ovat yhteensopivia suorien reittien kanssa.

Kun Maksimoi peitto käännöksissä -asetus on valittuna, se synkronoi iTEC-asetukset peiton kanssa. iTEC-toimintasarjat asetetaan peiton alku- ja loppupaikkoihin. Tämä asetus otetaan käyttöön Informaatio ja asetukset -kohdassa.



Maksimoi peitto käännöksissä—POIS PÄÄLTÄ



Maksimoi peitto käännöksissä—PÄÄLLÄ

A—Peitto POIS KÄYTÖSTÄ
B—Peitto KÄYTÖSSÄ

Lisätietoja kahdeksikkokäännöksistä on AutoTrac-kääntöautomaatiikan näyttötuessa.

ch177nn,1707730259045-22-18SEP25

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikka

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikka

automatoisoi vain päätykäännökset. Leikkuupuimurien AutoTrac-kääntöautomaatiikka ei ohjaa nopeutta tai muita koneen toimintoja.

AutoTrac-kääntöautomaatiikka on yhteensopiva integroidun AutoTrac-ohjauksen ja RowSense-ohjauksen kanssa.

Toiminnan edellytykset

- AutoTrac-kääntöautomaatiikan on oltava aktivoituna.
- Kääntöautomaatiikan on oltava käytössä.
- Valitse joko Suora linja tai AutoPath.
- Pellon rajatietojen on oltava täydelliset.
- Koneen profiilivaatimusten on täyttyttävä.
- Kierrekäännökset voivat olla käytössä (valinnainen).

Ajolinjan lopussa AutoTrac-kääntöautomaatiikka poistetaan käytöstä ennen käännöstä, jos tyhjennyskierukka on aktiivinen tai pidennetty.

HUOMAA: HUOMAA: Tyhjennyskierukka voidaan pidentää, jos toiminto on käytössä lisäasetuksissa.

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikan asetukset



PC29160—UN—01JUN23

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikan asetukset

1. **Herkkyys (A)**— säätää kääntöreitin muotoa.
2. **Aloita käännös (B)**— säätää kääntöreitin alkamaan ennen päisteen rajan ylittämistä tai sen jälkeen.

Leikkuupöydän noston/laskun automaatio



PC661531—UN—29JAN25

Leikkuupöydän noston/laskun automaatio

Leikkuupöydän noston/laskun automaatio toimii yhdessä AutoTrac-kääntöautomaatiikan kanssa ja nostaa ja laskee leikkuupöytää automaattisesti, kun kone ylittää tiettyjä alueita pellolla, kuten rajoja tai peittoalueita.

Kun molemmat ominaisuudet ovat käytössä ja edellytykset täyttyvät, kytke leikkuupöydän noston/laskun automaatio päälle painamalla monitoimivivussa olevaa aktivointipainiketta (2 tai 3).

HUOMAA: Katso lisätietoja leikkuupöydän noston/laskun automaatiosta näyttötuesta ja/tai asianmukaisesta leikkuupuimurin käyttöohjeesta.

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikan yhteensopivuus

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikka on yhteensopiva seuraavien leikkuupuimurien kanssa:

John Deere -leikkuupuimurit	Mallivuosi
S600-sarja	2012–2017
S540- ja S550-sarja	2012 ja uudempi
T-sarja	2012 ja uudempi
W-sarja	2012 ja uudempi

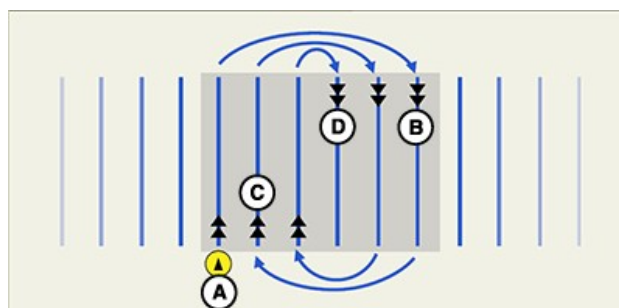
Käännöskuviot

HUOMAA: Käännöskuviot valitsevat ajettavan ajolinjan peiton perusteella. Jos ajolinja on enimmäkseen katettu, leikkuupuimuri ohittaa ajolinjan ja siirtyy seuraavalle ajolinjalle.

HUOMAA: Kun useita koneita työskentelee samalla maalla, jaettua peittoa voidaan käyttää seuraavan ajolinjan määrittämiseen limittäisyyden välttämiseksi.

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikka pystyy tekemään kaksi kierrekäännöstä:

1. **Kierre sisään**—kierteisessä sisäkäännöksessä leikkuupuimuri kääntyy aina oikealle. Ohitusten määrä on maan koko, josta on vähennetty 2. Kun työ on valmis, ohitusten määrä pienenee vähitellen nollaan. Tässä esimerkissä maan koko on asetettu arvoon 6, joten ohituksia on enintään 4. Aloituspisteestä (A) leikkuupuimuri suorittaa ensimmäisen ajolinjan, ohittaa 4 ajolinjaa ja suorittaa viidennen ajolinjan (B). Leikkuupuimuri ohittaa 3 ajolinjaa ja suorittaa seuraavan ajolinjan (C) kuviossa. Leikkuupuimuri jatkaa kierteistä sisäänpäin kääntymistä, kunnes jokainen ajolinja on suoritettu. Kun viimeinen kääntyminen (D) on suoritettu, kone siirtyy oletusarvoisesti suoraan ajolinjaan. Käyttäjä siirtyy seuraavalle maalle ja jatkaa valittua kuviota.



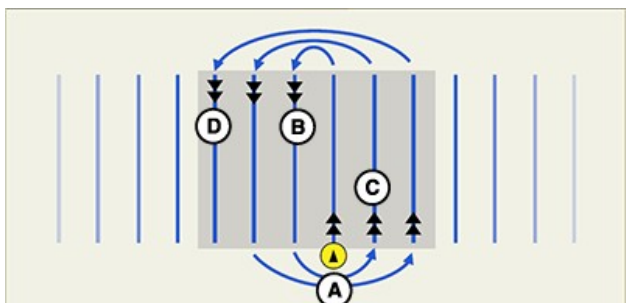
PC29159—UN—01JUN23

Kierteinen sisäkäännös, kun maan koko on 6

A—Aloituspiste

B—Viides ajolinja
C—Seuraava ajolinja
D—Lopullinen käänno

2. **Kierre ulos**—Leikkuupuimuri aloittaa maan keskeltä ja kulkee kierteisesti ulospäin kääntäen aina vasemmalle. Maan koko määrittää ohitusten enimmäismäärän. Ulospäin kierteisten käännojen aikana ohitusten määrä alkaa nolasta. Ajolinjojen aikana ohitusten määrä kasvaa vähitellen, kunnes ohitusten enimmäismäärä on saavutettu. Esimerkissä maan koko on 6 ja alkaa 0 ohituksella. Leikkuupuimuri siirtyy aloituspisteestä (A) riviä ylös ja kulkee viereistä ajolinjaa pitkin vasemmalle (B). Kun leikkuupuimuri saavuttaa toisen ajolinjan (B) lopun, ohitusten määrä kasvaa yhdellä, jolloin leikkuupuimuri voi ohittaa suoritettun rivin ja kulkea ylöspäin lähintä keskeneräistä ajolinjaa (C) pitkin. Leikkuupuimuri jatkaa kierteistä kääntymistä ulospäin, kunnes haluttu ajolinjojen määrä on saavutettu. Kun viimeinen kääntyminen (D) on suoritettu, kone siirtyy oletusarvoisesti suoraan ajolinjaan. Käyttäjä siirtyy seuraavalle maalle ja jatkaa valittua kuviota.



PC29158—UN—01JUN23

Esimerkki ulospäin kierteisestä käännöksestä

A—Aloituspiste
B—Toinen rivi
C—Kolmas rivi
D—Lopullinen käänno

ch177nn,1740570004503-22-26FEB25

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikka

Toiminnan edellytykset

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikka on käytettävissä seuraavissa näyttötyypeissä, joissa on Automation 4.0 tai G5 Advanced -lisenssi:

- Universaali 4640-näyttö
- 4600 CommandCenter -näyttö
- G5 / G5^{Plus} Universal -näyttö
- G5 / G5^{Plus} CommandCenter -näyttö

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikka tukee seuraavia ajolinjatyyppäjä:

- Suora ajolinja
- AutoPath (rivit)
- AutoPath (rajat)

HUOMAA: Päisteelle tultaessa ja pelloilta poistuttaessa järjestelmä asettaa Viljelykasvin ulkopuolella -lipun tilaksi tosi päisteen rajakohdassa, jossa koneen etuakselin keskusta on.

Päisteeltä poistuttaessa ja pellolle tultaessa järjestelmä asettaa Viljelykasvin ulkopuolella -lipun tilaksi epätosi päisteen rajakohdassa, jossa koneen etuakselin keskusta on.

Seuraavat toiminnot eivät ole käytettävissä ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikassa:

- Nopeuden säätö
- Toimintasarjan asetukset
- Nopeusasetukset pelto- ja käänno nopeudelle
- AB-kaaret, mukautuvat kaaret ja ympyrät

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikan asetukset

HUOMAA: Kun ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikka on käytössä, se siirtyy Valmis-tilaan ilman nopeuden säädön asetuksia tai toimintasarjan asetuksia.

Kääntöasetukset – suora linja



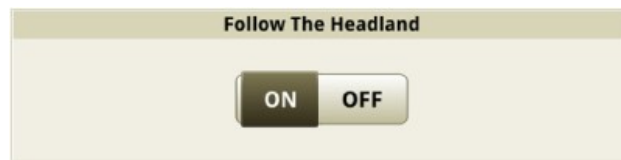
PC661530—UN—29JAN25

Kääntöasetukset – suora linja

Käännoksen koko (A): Säädä kääntöreitin muotoa. Pienempi luku johtaa pienempään käännökseen ja päinvastoin.

Aloita käännös (B): Säädä kääntöreitti alkamaan ennen päisteen rajan ylittämistä tai sen jälkeen.

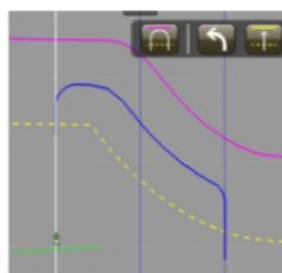
Seuraa päistettä



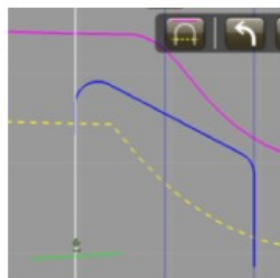
PC662153—UN—17FEB25

Seuraa päistettä

Seuraa päistettä -toiminto on lisäasetus ja saatavilla vain, kun käytetään Suora linja -ohjaustilaa.



A



B

PC661535—UN—02FEB25

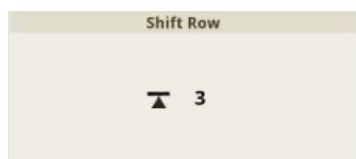
Seuraa päistettä

A—Seuraa päistettä -toiminto käytössä
B—Seuraa päistettä -toiminto ei käytössä

Kun toiminto on käytössä, kone seuraa päisteen kaarteita, jos niitä on. Kun toiminto ei ole käytössä, kone seuraa päisteen lyhintä (suoraa) reittiä päisteen poikki eikä seuraa mahdollisia kaarteita. Seuraa päistettä -toiminto on oletusarvoisesti käytössä. Vaihdepainikkeen valinta säilyy virtajaksojen aikana.

HUOMAA: Seuraa päistettä -toiminto on saatavilla vain, kun käytetään Suora linja -ohjaustilaa.

Kääntöasetukset – AutoPath (rivit)



PC659264—UN—29JAN25

Siirrä rivi

Kun AutoPath (rivit) on käytössä, Siirrä rivi -asetus siirtää määritetyt rivit päisteen nykyisestä AutoPath-ajolinjasta. Siirrä rivi -toiminnolla voidaan valita siirron suunta (sisään tai ulos) ja siirrettävien rivien määrä.

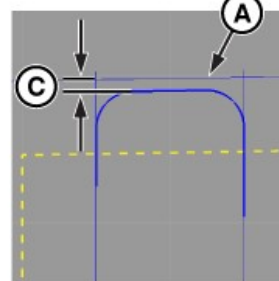
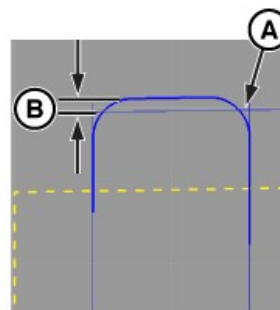
Kääntöasetukset – AutoPath (rajat)



PC661529—UN—29JAN25

Aloituskäännöksen siirtymä

Aloituskäännöksen siirtymä on sijainti, jossa kone aloittaa automatisoidun käännöksen AutoPath-rajalinjaan nähden.



PC662154—UN—20FEB25

Aloituskäännöksen siirtymä

A—AutoPath-rajalinja
B—Positiivinen siirtymä
C—Negatiivinen siirtymä

Positiivinen siirtymä (B) tarkoittaa, että kone kääntyy AutoPath-rajalinjan (A) jälkeen. Negatiivinen siirtymä (C) tarkoittaa, että käännös tehdään ennen AutoPath-rajalinjaa (A).

Aloituskäännöksen siirtymän arvoalue on +100...–100 ja sitä voidaan säätää 0,3 metrin (1 ft) välein.

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikan yhteensopivuus

Itsekulkeva John Deere -kasvinsuojeluruisku	Malli
400R	408R, 410R ja 412R
600R	612 ja 616R
Hagie	ST12S, ST16S ja ST20s (mallivuosi 2022 ja uudemmat)

John Deeren floater-kone	Malli
800R	800R

Käännöskuviot

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikka tukee vain U-käännöksiä.

ch177nn,1740570144512-22-26FEB25

Toiminta—Machine Sync

Machine Sync



Machine Sync

PC28763—UN—25AUG22

John Deere Machine Sync mahdollistaa liikkeen yhteensopivien koneiden välillä. Machine Sync käyttää AutoTrac-ohjausta nostimen ohjaamiseen perusasentoon suhteessa johtajaan. Nostin pysyy tässä sijainnissa käytön aikana. Machine Sync säilyttää pitkäaikais- ja sivuttaissuuntaiset siirtymät johtajan ja nostimen välillä hyödyntäen StarFire-vastaanottimista saatavaa tietoa. Tiedot siirtyvät langattomasti koneiden välillä JDLINK-modeemin avulla kaikkiin koneisiin.

Machine Sync ei käytä matkapuhelinviestintää.

Siirtyminen John Deere Machine Synciin

1. Valitse valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse John Deere Machine Sync -sovellus.

Vaatimukset

Jotta John Deere Machine Sync toimisi, seuraavien vaatimusten on täyttyttävä:

Verkkovaatimukset

John Deere Machine Sync edellyttää tiedon siirtoa johtaja- ja nostinkoneiden välillä. Sekä johtaja että nostin on yhdistettävä samaan langattomaan verkkoon. Johtaja voi luoda verkon John Deere Machine Sync -sovelluksessa tai Wireless Settings -sovelluksessa. Nostin liittyy johtajan verkkoon John Deere Machine Sync -toiminteen avulla.

Lisätietoa langattoman verkon määrittämisestä ja siihen liittymisestä on Wireless Settings -sovelluksessa.

Johtajan vaatimukset

HUOMAA: Päivitä ohjelmisto viimeisimpään versioon.

- Koneessa on oltava 4. sukupolven näyttö tai G5 Universal -näyttö.
- Koneessa on oltava StarFire 6000-, StarFire 7000- tai StarFire 7500 -vastaanotin jaetulla signaalilla.
- Koneessa on oltava JDLINK-modeemi.
 - JDLINK Boost -yhteyttä tuetaan.
- Koneessa on oltava lisäantennisarja asennettuna.
- Koneessa on oltava oikea lisenssi.

Nostimen vaatimukset

HUOMAA: Päivitä ohjelmisto viimeisimpään versioon.

- Koneen on oltava traktori.
- Koneessa on oltava G5 CommandCenter -näyttö, G5 Universal -näyttö tai 4. sukupolven näyttö
- Koneessa on oltava StarFire 6000-, StarFire 7000- tai StarFire 7500 -vastaanotin jaetulla signaalilla.
- Koneessa on oltava JDLINK-modeemi.
- Koneessa on oltava lisäantennisarja asennettuna.
- Koneessa on oltava oikea lisenssi.
- Koneessa on oltava Tractor Implement Automation (traktorin työkoneautomaatiikka) -aktivointi.

HUOMAA: Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään Tractor Implement Automation -järjestelmän aktivointia varten.

Ennen Machine Syncin käyttöä

Työkonehallinta-sovellus

Varmista, että koneen tiedot, kuten mittaukset ja siirtymät, ovat oikein ja kirjattu näyttöön.

Johtaja

- Varmista, että koneen ja työkoneen profiiliasetukset ovat oikeat.

Nostin

- Tarkista, että koneen tyyppi on traktori.
- Varmista, että koneen siirtymät ovat oikeat.

AutoTrac-toiminne

TÄRKEÄÄ: Machine Sync ei tue kaaria, jotka ovat metriä kohden yli 0,5°.

Jos johtaja on tiukassa kaarteessa tai sen reitin suuntaa muutetaan, nostin ei voi seurata ja John Deere Machine Sync poistuu käytöstä. Kun John Deere Machine Sync poistetaan käytöstä, äänimerkki, jota seuraa ilmoitus, kertoo, miksi se poistettiin käytöstä.

HUOMAA: Ennen kuin muutat mitään AutoTrac-ohjauksen tai John Deere Machine Syncin asetuksia, kirjoita nykyiset arvot muistiin.

Johtaja

HUOMAA: Järjestelmä säilyttää Machine Sync -johtajan tilan, kun virta kytketään pois päältä ja takaisin päälle, kehittämättä johtajaa pitämään Machine Syncin käytössä.

- Machine Sync toimii minkä tahansa saatavilla olevan ajolinjan AutoTrac-ohjausmenetelmän kanssa.
- AutoTracia ei vaadita johtajalle.

Nostin

HUOMAA: Järjestelmä kehottaa seuraajaa pitämään Machine Syncin käytössä vain, jos se oli käytössä viimeisen virtajakson aikana.

HUOMAA: Machine Syncin käytön vaihtopainike on oletusarvoisesti päällä kehotteessa.

- Hienosäädä AutoTrac-ohjauksen eteenpäinohjauksen säädöt kaikille koneille yksitellen ennen Machine Syncin käyttöä.

Jakaminen-toiminne

Jakaminen-toiminne tarjoaa lisätiedonsiirtoa johtajan ja nostimen välillä.

HUOMAA: Jakamisen on oltava käytössä sekä johtajan että nostimen näytöissä. Oikotie Jakaminen-toiminteeseen löytyy Machine Syncin Informaatio ja asetukset -sivulta.

HUOMAA: Kun haluat sammuttaa IFDS:n, varmista, että Machine Sync on pois päältä.

Johtaja

- Varmista, että jakaminen on valittu käyttöön, jotta voit käyttää Tietojen jakaminen pellolla -ominaisuuksia.
- Varmista, että kaikki työryhmän G5-näytöt määritetään samaan työtunnukseen.

Nostin

- Varmista, että jakaminen on valittu käyttöön, jotta voit käyttää Tietojen jakaminen pellolla -ominaisuuksia.
- Varmista, että kaikki työryhmän G5-näytöt määritetään samaan työtunnukseen.
- Varmista, että työkoneneen profiiliin työkonhallintaan on määritetty johtajan mukainen toimintatyyppi.

Seuraavat tiedot siirretään johtajan ja seuraajan välillä jakamista käytettäessä:

- Käyttäjän nimi kartalla
- Johtajan automaattinen valinta
- Viljasäiliön täyttötaso
- Tyhjennyskierukan tila
- Verkon salasanat jakaminen
- Peittokartan jakaminen

Viljasäiliön täyttötaso ja tyhjennyskierukan tila näytetään valitun johtajan ruudussa Machine Sync -toiminteen pääsivulla. Näitä tilakuvakkeita voi tarkastella myös aloitussivulla valitsemalla yhden Machine Sync -johtajaluettelon työskentelysivumoduuleista Näytönvalitsin-toiminteessa.

Jakaminen JDLINK Boost -yhteydellä

Kun johtaja ja seuraaja ovat 50 metrin (165 ft) päässä toisistaan, Wi-Fi-yhteyden jakaminen poistetaan käytöstä. Yhteystoiminnot, kuten reaaliaikaisten tietojen seuranta, etänäytön käyttö ja peltotietojen jakaminen, eivät ole tällöin käytettävissä.

HUOMAA: Tiedot säilyvät ennallaan tänä aikana ja jaetaan isännän kanssa, kun yhteys muodostetaan uudelleen.

Käytöstäpoiston parhaat käytännöt

Kun ohjauspyörää käännetään Machine Syncin käytöstä poistamiseksi, seuraajan määritetty nopeus muuttuu vastaamaan johtajan viimeistä tunnettua nopeutta. Jotta traktorin asetettua nopeutta ei tarvitsisi nollata joka kerta ja jotta nollauksessa ei ole viivettä, kun Machine Sync poistetaan käytöstä, seuraavia käytöstä poistamisen menetelmiä suositellaan:

- Traktorissa, jossa on PST-vaihteisto, säädä vaihdevipua ylös, valitse Nopeusasetus 1- tai Nopeusasetus 2 -painike, jolle on määritetty nykyistä suurempi nopeus, tai vieritä nopeuden säätöpyörää ylöspäin.
- Traktorissa, jossa on IVT- tai EVT-vaihteisto ja lineaarivipu, siirrä ajonopeusvipu manuaalisesti F1-asennosta F2-asentoon tai suurennas asetusnopeutta käyttämällä nopeuden säätöpyörää.
- Traktorissa, jossa on IVT- tai EVT-vaihteisto ja CommandPro-vipu, mikä tahansa vivun liike (myös taaksepäin) poistaa nopeuden automatiikan käytöstä.

ch177nn,1740570175759-22-11FEB26

Yhteensopivuus John Deere Machine Syncin kanssa**John Deere -traktoreiden yhteensopivuus:**

HUOMAA: 6R-sarjan traktorit, joissa on CommandPRO, ovat yhteensopivia G5-näytön Machine Sync -toiminnon kanssa vain MFTCU-hyötykuorman AL229483A asennuksen kanssa.

HUOMAA: 8x30T- ja 9x30T-koneet eivät ole yhteensopivia Machine Syncin kanssa.

- 6R (IVT)
- 7M (CQT) mallivuosi 2024 ja uudempi
- 7R (IVT, CQT ja e23)
- 8R (EVT, IVT, PST ja e23)
- 8RT (EVT, IVT, PST ja e23)
- 8RX (EVT, IVT ja e23)
- 8x30 (IVT ja PST)

- 9R (PST)
- 9RT (PST)
- 9RX (PST)
- 9x30 (PST)

EVT (sähköinen portaaton vaihteisto)

IVT (portaaton vaihteisto)

CQT (CommandQuad II -vaihteisto)

PST (PowerShift-vaihteisto)

e23 (23-nopeuksinen PowerShift-vaihteisto Efficiency Manager -toiminnolla)

John Deere -puimureiden yhteensopivuus:

- S-sarja
- T-sarja
- W-sarja
- X-sarja
- 50-, 60- ja 70-sarjat

HUOMAA: 70-sarjaa varten tarvitaan lisäsarja, jotta viljasäiliön täyttötiedot näkyvät.

John Deeren itsekulkevien ajosilppureiden yhteensopivuus:

- 8000
- 9000

John Deeren itsekulkevien sokeriruokoharvesterien yhteensopivuus:

- CH570W
- CH570T
- CH950
- CH960

ATU/ATC/Reichardt GREENFIT -yhteensopivuus:

ATU300/ATC300 ja GREN FIT voivat teknisesti toimia Machine Sync -johtajana, vaikka seuraajan suorituskyky riippuu suuresti johtavan koneen ohjausjärjestelmän tarkkuudesta.

HUOMAA: Vahva suosituksemme on käyttää integroitua AutoTrac-järjestelmää Machine Sync -johtajille.

Machine Sync ei ole yhteensopiva seuraavien kanssa:

- Alkuperäinen GreenStar, GreenStar 2 1800 ja GreenStar 2 2600
- GreenStar 3 2630 -näyttö, kun käytössä on 4600 CommandCenter
- JDLINK 2G- ja JDLINK 3G -modeemit
- Koneen radioviestintälaitte (MCR)

- Alkuperäinen StarFire-, StarFire 300- ja StarFire iTC -vastaanottimet

Machine Sync sekalaisissa näytöissä:

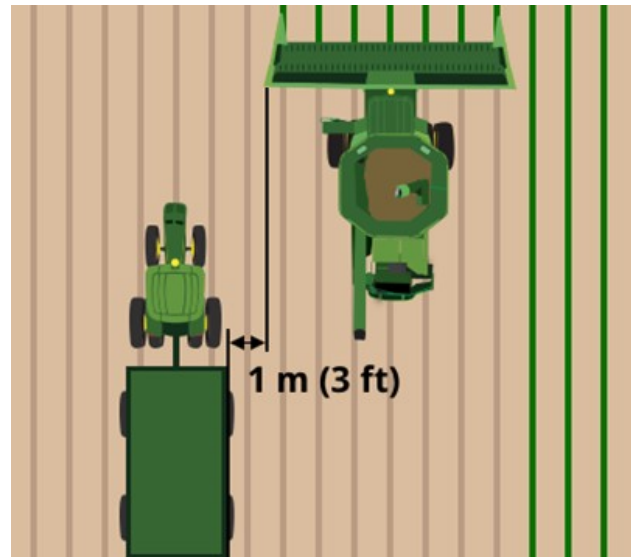
Machine Sync toimii yhteensopivien 4. sukupolven ja G5-näyttöjen välillä. Varmista, että jokaisessa käytettävässä näytössä on asianmukaiset aktivoinnit tai lisenssit Machine Syncin käyttöä varten. Katso Ag-myyntioppaasta tarvittavien aktivointien tai lisenssien luettelo.

HUOMAA: 4. sukupolven näytöt vaativat Machine Sync -aktivoinnin, kun taas G5-näytöt vaativat lisenssin.

Vastuuvapautuslausekkeet:

⚠ HUOMIO: Vältä loukkaantumisen tai onnettomuuden vaara. Ole valppaana ja ohjaa tarvittaessa itse ohjauspyörällä. John Deere Machine Sync ei havaitse esteitä tai sivullisia, eikä estä niihin törmäämistä.

⚠ HUOMIO: Vältä loukkaantumisen tai onnettomuuden vaara. Kun ajat johtajan takana, ole valppaana ja ohjaa tarvittaessa itse johtajan äkkiä pysähtymisen varalta. Machine Sync ei pysäytä seuraajaa täysin.



PC28837—UN—11OCT22

- Machine Sync ei ole tarkoitettu tukemaan minkään koneen tai laitteen osan käyttämistä alle 1 metrin (3 ft) päässä muista koneista tai laitteista.
- Machine Sync ei sovi käytettäväksi päätykäännöksissä.
- Machine Sync ei kompensoi koneiden välisiä kaltevuuseroja.
- Machine Syncin käyttöä ei tueta, jos johtajan nopeus on yli 16,0 km/h (10 mph).
- Konesynkronoinnin käyttöä ei tueta, jos nopeus on yli 0 km/h (0 mph).

HUOMAA: Haun tai reitittämisen vähimmäisnopeusvaatimus 9-sarjan niveltraktoreille on 2 km/h (1.2 mph).

John Deere Machine Syncin paras suorituskyky saavutetaan seuraavasti:

- Suora reitti on tarkempi kuin kaareva reitti.
- Alhaiset nopeudet ovat tarkempia kuin korkeat nopeudet, kun käytössä ei ole suora reitti.
- Loivasti kaarevat reitit ovat tarkempia kuin tiukalla kääntösäteellä tehdyt.
- Edellä mainituissa tilanteissa perävaunullisten traktorien suorituskyky vaihtelee enemmän kuin muiden mallien.
- Machine Sync edellyttää AutoTrac-lisäasetusten muokkaamista optimaalista suorituskykyä varten.

Jaettu signaali

Jaetun signaalin avulla StarFire-vastaanottimet voivat jakaa tietoa, kun ne yhdistetään Machine Sync -sadonkorjuuautomaatiikan avulla. Tämän ansiosta kaksi koneen vastaanotinta voivat maksimoida järjestelmän suorituskyvyn sadonkorjuun aikana. Seuraava taulukko kuvaa tämän järjestelmän odotettua tarkkuutta:

Leikkuupui- murin vastaanotti- men aktivaatiotaso	Viljavaunut- raktorin vastaanotti- men aktivaatiotaso	Järjestelmän kokonaistark- kuustaso	Kahden vastaanotti- men välinen suhde
SF1	SF1	SF1	RTK
SF3 / SF2	SF1	SF3 / SF2	RTK
SF3 / SF2	SF3 / SF2	SF3 / SF2	RTK
RTK	SF1	RTK	RTK
RTK	SF3 / SF2	RTK	RTK

Jaettu signaali

Jaettu signaali on yhteensopiva saman- tai erimallisten vastaanottimien kanssa. Machine Syncin käyttö on pakollista, elleivät seuraavat ehdot täyty sekä johtajan että seuraajan kohdalla:

- StarFire 7000 -vastaanotin tai uudempi
- StarFire SF-RTK -korjaus molemmissa vastaanottimissa.

ZIDXK1X, 1749554066047-22-06OCT25

Machine Sync -hallintalaitteet

Aloituspiste

TÄRKEÄÄ: Aloituspiste luodaan automaattisesti työkonhallintasovelluksen asetusten ja toimintavyöhykkeen mukaan. Varmista ennen Machine Syncin käyttämistä, että kaikki koneen ja työkonen asetukset ja siirtymät ovat oikeat.

HUOMAA: Aseta aloituspiste -painike on käytettävissä vain, kun nostin on toimintasäteen sisässä. Toimintavyöhyke näkyy kartassa rajana.



PC28764—UN—25AUG22

Aloituspiste on piste, jossa järjestelmä ohjaa seuraajan sallimaan tuotteen purkamisen. Aloituspiste luodaan automaattisesti työkonhallintasovelluksen asetusten ja toimintavyöhykkeen muodon perusteella.

Oletusaloituspiste on yksilöity johtajan ja seuraajan asetusten mukaan.

Tallenna muu kuin oletuksena asetettu aloituspiste valitsemalla Aseta aloituspiste -painike.

HUOMAA: Käyttäjän määrittämä aloituspiste voi hävitä, jos näyttö liitetään eri koneeseen, valitaan eri koneen profiili tai jokin osa poistetaan tai vaihdetaan. Varmista, että käyttäjän määrittämä aloituspiste asetetaan ennen käyttöä.

Useita aloituspisteitä



PC28765—UN—25AUG22

Asetus-/kytkentätilan vaihto

Seuraaja voi luoda useita aloituspisteitä tietoihin ja asetuksiin. Kullekin aloituspisteelle määritetään automaattisesti numero.

Kun haluat asettaa aloituspisteen, vaihda asetus-/kytkentätilan vaihtaja asetustilaan ja valitse sitten aloituspisteen numero. Aloituspiste asetetaan seuraajaan sijaintiin.

Kun haluat vaihtaa aktiivisen aloituspisteen, vaihda asetus-/kytkentätilan vaihtaja kytkentätilaan ja valitse sitten aloituspisteen numero. Kun AutoTrac on kytketty käyttöön, nostin seuraa ajolinjaa valittuun aloituspisteeseen.

Peilaus

U-muotoisen vyöhykkeen toisella puolella asetetut aloituspisteet peilataan automaattisesti myös toiselle puolelle, kun seuraaja on siirtynyt toiselle puolelle. Tämä toiminto aktivoituu, kun seuraavat toiminnot on otettu käyttöön Machine Sync -asetuksissa:

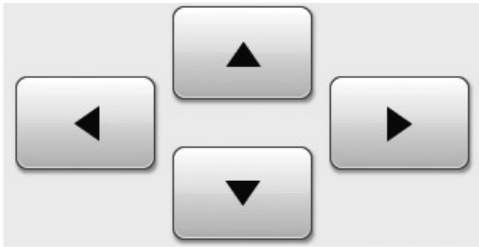
1. U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus on käytössä.
2. Hallittu liikenne -tila on käytössä.
3. Useita aloituspisteitä -asetus on käytössä.

Nopeusherkkyys

Määritä nopeusherkkyys on Machine Syncin lisäasetuksissa. Seuraajan nopeudensiirroista

asteittaisempia tai aggressiivisempia nopeusherkkyttä säätämällä.

Pienet muutokset



Painikkeet

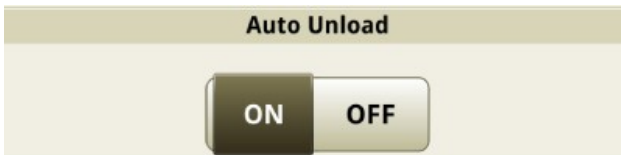
PC28082—UN—28JUL20

Machine Sync antaa johtajan ja seuraajan siirtää seuraajaa hieman, jotta materiaali jakautuu tasaisesti purkuvaunuun.

Pieni lisäys on etäisyys, jonka seuraaja liikkuu joka kerta, kun työntökatkaisin valitaan. Linja- ja sivulisäyksen mittaa voi säätää informaatiota ja asetuksia muokkaamalla.

HUOMAA: Työntökatkaisimilla tehtyjä säätöjä ei tallenneta, ellei Tallenna-lisäykset-seuraavaa yhteyttä varten -asetus ole päällä informaatiossa ja asetuksissa.

Automaattinen purku



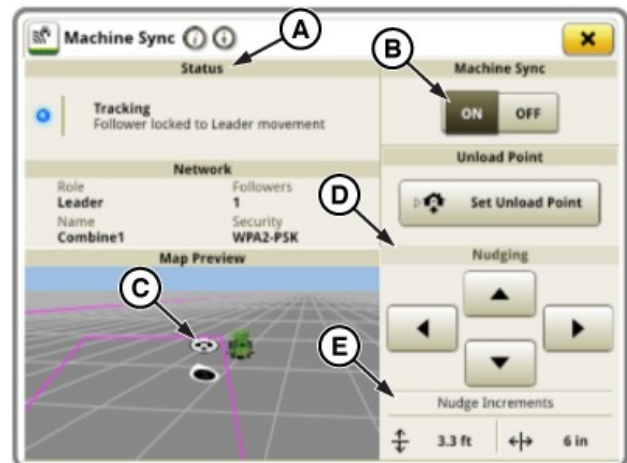
Automaattinen purku

PC662149—UN—11FEB25

Automaattinen purku voidaan ottaa käyttöön tai poistaa käytöstä Machine Syncin lisäasetuksissa. Toiminto käyttää stereokameraa ja siirtää jyvävaunua automaattisesti eteen- tai taaksepäin, kunnes se on täytetty.

ZIDXK1X,1750077987519-22-16JUN25

Machine Syncin käyttäminen – Johtaja



PC689864—UN—26SEP25

- A—Konesynkronointiohjelman tila
- B—Pääohjaus-vaihtokytkin
- C—Aloituspiste
- D—Painikkeet

Johtaja – Ei valmis

John Deere Machine Syncin tila (A) on edelleen "ei valmis", kunnes nostin on toimintasäteen sisällä. Tilanosoittimen väri on oranssi.

HUOMAA: Toimintasäde näkyy, kun nostin ja johtajat ovat yhteydessä toisiinsa.

Master-vaihtopainikkeen (B) on oltava käytössä, jotta John Deere Machine Sync toimisi.

HUOMAA: John Deere Machine Sync on otettava käyttöön jokaisen virran katkaisun ja kytkennän jälkeen.

HUOMAA: Langattomista reitittimistä, radiopuhelimista (CB), lisäsähkömoottoreista, kaukosäätimistä, Bluetooth-laitteista tai antennista tulevat häiriöt voivat aiheuttaa signaaliongelmia. Signaaliongelmat voivat estää alkuyhdistämisen tai aiheuttaa viestintäviiveistä johtuvia aikakatkaisuja. Jos seuraaja on toimintasäteellä, eikä johtaja havaitse sitä, pyydä apua John Deere-jälleenmyyjältä.

Johtaja – Valmis

Kun nostin ja johtaja ovat paikallaan ja valmiina seuraamaan, John Deere Machine Sync siirtyy valmis-tilaan. Tilanosoitin muuttuu vihreäksi.

Johtaja – Hakeminen

Machine Syncin tilaksi muuttuu Haetaan, kun seuraaja on toimintasäteen sisällä ja AutoTrac-aktiointikatkaisinta on painettu. Tilanosoitin muuttuu siniseksi.

HUOMAA: Kun Machine Sync on haku-/seurantatilassa, seuraavat toiminnot on poistettu käytöstä:

- Ajolinjan vaihto (ajolinjan AutoTrac-ohjaus)
- Vaihdot (kaikki ajolinjatyyppit)
- Sivuttaiset siirtymät (hydrauliikan hallintakahvan määrityspainikkeiden painaminen)

HUOMAA: Machine Sync -tila ei vaikuta RowSense-vaihtoihin.

Johtaja – Seuranta

John Deere Machine Syncin tilaksi muuttuu Seuranta, kun nostin saavuttaa aloituspisteensä (C).

Nostin seuraa nyt johtajaa. Kun johtajan suunta tai nopeus vaihtuu, seuraaja seuraa johtajan muutoksia.

Johtaja voi nyt purkaa seuraajan viljavaunuun.

Valitse tarpeen mukaan lisäspainikkeet (D), joilla seuraajan sijaintia voidaan säätää.

Johtajan toimintavyöhykkeen asetukset

HUOMAA: U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus voidaan ottaa käyttöön Informaatio ja asetukset -kohdassa.

HUOMAA: U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus ei sovellu johtavalle leikkuupuimurille.

Kun koneen tyyppiä työkonehallinnassa on asetettu puimuri, leikkuupuimuri tai muu, Machine Sync käyttää oletusarvoisesti vasemmalta ohjattavaa toimintavyöhykettä. Kaikilla muilla konetyypeillä käytetään oletusarvoisesti U-muotoista toimintavyöhykettä.

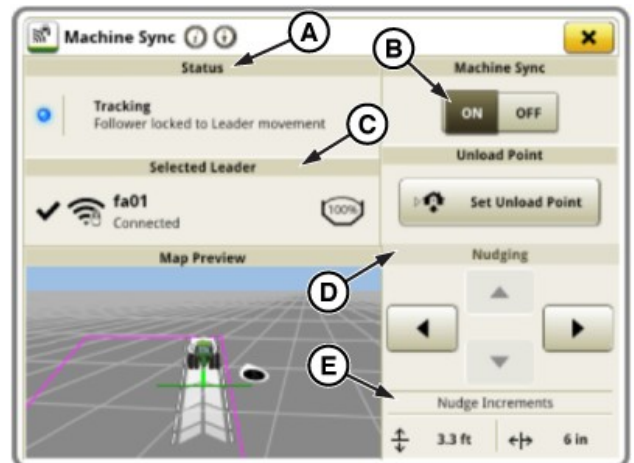
Kun U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus -asetus on käytössä, toimintavyöhyke on U:n muotoinen. Kun U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus -asetus on pois käytöstä, toimintavyöhyke on vain konene vasemmalla puolella. U-muotoisella toimintavyöhykkeellä sisäleveyyden ja -pituuden voi säätää johtajan tiedoista ja asetuksista.

Toimintavyöhykkeen kokonaispituutta voidaan säätää muuttamalla toimintavyöhykkeen etureunan ja toimintavyöhykkeen takareunan arvoja. Oletusarvot:

- Etureuna 25 m (82 ft)
- Takareuna 20 m (65,6 ft)

ZIDXX1X,1749561926105-22-01OCT25

John Deere Machine Syncin käyttö – Nostin



PC689865—UN—26SEP25

- A—Konesynkronointiohjelman tila
B—Pääohjaus-vaihtokytkin
C—Painikkeet
D—Valittu johtaja -ruutu

Nostin – Ei valmis

John Deere Machine Syncin tila (A) on edelleen "ei valmis", kunnes nostin on toimintasäteen sisällä ja valmis seuraamaan. Tilanosoitimen väri on oranssi.

HUOMAA: Toimintasäde näkyy, kun nostin ja johtaja ovat yhteydessä toisiinsa.

Master-vaihtopainikkeen (B) on oltava käytössä, jotta John Deere Machine Sync toimisi.

HUOMAA: John Deere Machine Sync on otettava käyttöön jokaisen virran katkaisun ja kytkennän jälkeen.

Nostin – Valmis

Kun nostin ja johtaja ovat paikallaan ja valmiina seuraamaan, John Deere Machine Sync siirtyy valmis-tilaan. Tilanosoitin muuttuu vihreäksi.

Nostin – Haetaan

Machine Syncin tilaksi muuttuu Haetaan, kun seuraaja on toimintasäteen sisällä ja AutoTrac-aktivointikatkaisinta on painettu. Tilanosoitin muuttuu siniseksi.

HUOMAA: Valkoiset nuolet ja määritetty kytkentäalue ohjaavat käyttäjät optimaaliseen paikkaan, jossa Machine Sync voidaan aktivoida heti aloituspisteen takana. Tämä parantaa asiakkaan mukavuutta ja minimoi hankinnan vaihtelevuuden.

Nostin – Seuranta

Machine Syncin tilaksi muuttuu Ajolinjan ohjaus, kun nostin saavuttaa aloituspisteensä.

Nostin seuraa nyt johtajaa. Kun johtajan suunta tai nopeus vaihtuu, seuraaja seuraa johtajan muutoksia.

Johtaja voi nyt purkaa seuraajan viljavaunuun.

Valitse tarpeen mukaan lisäyspainikkeet (C), joilla seuraajan sijaintia voidaan säätää.

Viljasäiliön täyttötaso ja tyhjennyskierukan tila näytetään valitun johtajan ruudussa (D).

Käytön aikana nopeutta saa säätää ainoastaan kaasulla. Vaihteen vaihtaminen käytön aikana kytkee John Deere Machine Syncin pois käytöstä.

9R- ja 6R-traktorien automaattisen nopeudensäädön vuoksi on suositeltavaa käyttää kyseisiä koneita täydellä kaasulla, kun John Deere Machine Sync on käytössä.

Toiminto voidaan kytkeä pois käytöstä siten, että traktorin käyttäjä kääntää ohjauspyörää, nostaa koneen vaihdenopeuden asetusta tai pysäyttää koneen.

HUOMAA: Varmista, että seuraajan vaihde on tarpeeksi suuri, jotta seuraaja pystyy ylläpitämään johtajan nopeutta.

Hallittu liikenne -tila

HUOMAA: Kun Hallittu liikenne -tila on käytössä, vasemman- ja oikeanpuoleiset työntökatkaisimet eivät ole käytössä.

Hallittu liikenne -tila otetaan käyttöön Informaatio ja asetukset -toiminteessa.

Kun Hallittu liikenne -tila on käytössä, seuraaja kulkee ajolinjan ohjausviivaa pitkin ja johtaja ohjaa sen nopeutta. Jos aloituspiste ei ole ajolinjan ohjauslinjalla, nostin kulkee samansuuntaisesti aloituspisteen kanssa ajolinjan ohjauslinjalla pysyen.

Kun Hallittu liikenne -tila on käytössä, aloita aktiivisen ajolinjan ohjauslinjan seuranta käyttämällä AutoTrac-aktiivointikatkaisinta kerran. Kun nostin on toimintavyöhykkeellä, synkronoi nopeus johtajan mukaiseksi käyttämällä AutoTrac-aktiivointikatkaisinta uudelleen.

HUOMAA: Jos johtaja ja nostin kulkevat eri ajolinjan ohjauslinjoja pitkin, nostin ei välttämättä kulje samansuuntaisesti johtajan kanssa.

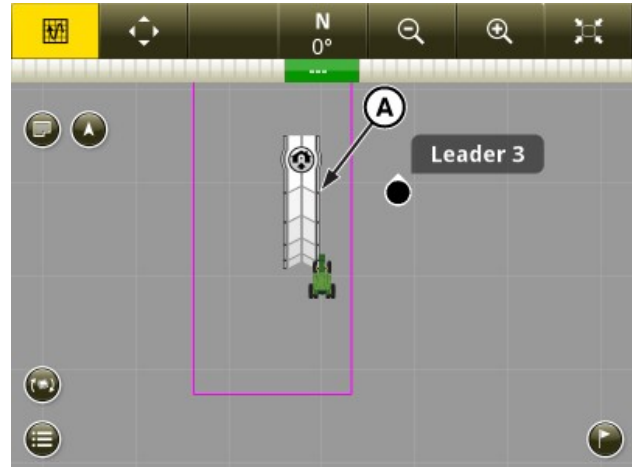
Automaation enimmäisnopeusasetus

Oletusnopeus on 15 mph. Vuosimallin 2020 tai uudemmissa traktoreissa tämä asetus määrittää enimmäisnopeuden, jonka nostin voi saavuttaa. Kun Machine Sync on aktivoitu, tämä arvo näkyy ensisijaisessa näyttöyksikössä (PDU). Jos nopeusasetus on enimmäisnopeutta pienempi, järjestelmä käyttää tätä enimmäisarvoa

synkronoinnissa. Kun navigoit aloituspisteeseen, nostin yrittää kiihdyttää tähän nopeuteen.

ZIDXK1X,1749562340443-22-05OCT25

Kytkeytymisen kiitotie



PC689868—UN—03OCT25

Kytkeytymisen kiitotie

A—Kytkeytymisen kiitotie

Kytkeytymisen kiitotie -kuvake on näkyvissä, jotta käyttäjät voivat helpommin kohdistaa aloituspisteeseen. Suositeltu paras käytäntö on kytkeä, kun kone on kohdistettu valkoiseen nuoleen. Vaikka kytkentä voi tapahtua muissa asennoissa toimintavyöhykkeellä, kohdistaminen nuoleen ennen Machine Sync -toiminnon käyttöönottoa varmistaa sujuvamman siirtymisen hausta seurantaan.

ZIDXK1X,1759686490078-22-05OCT25

Toiminta—Limittäisyyden hallinta

Limittäisyyden hallinta

Limityksen hallintatoiminto säättää leikkuupöydän leveyttä automaattisesti, kun harvesteri liikkuu alueilla, joilta sato on jo korjattu. Tämä ominaisuus parantaa alue- ja satotietojen tarkkuutta.

Siirry kohtaan Limityksen hallinta

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Limityksen hallinta -sovellus.

Kun käytetään muita leikkuupöytiä, joiden koko on enintään 15,2 m (50 ft), leikkuupöytä jaetaan automaattisesti 15,2 cm:n (6 in) osiin. Yli 15,2 m:n (50 ft) levyisissä leikkuupöydissä on 100 osaa, jotka on jaettu tasaisesti koko leikkuupöydän leveydelle.

Limityksen hallinta varmistaa, että sadonkorjuualue ei ylitä pellon rajoja tai sisärajoja.

- Ulkoraja – pellolle voi määrittää vain yhden ulkorajan.
- Sisärajat – pellolle voi määrittää sisärajoja, jotka voi nimetä.

Rajojen määrittäminen on valinnaista, mutta niistä voi olla hyötyä käytettäessä Limityksen hallinta -toimintoa. Ulkorajan avulla voidaan esimerkiksi varmistaa, ettei pellon ulkopuolisia alueita oteta huomioon sadon laskennassa, jos leikkuupöydän tai lavan osa ylittää rajan. Vastaavasti sisärajien avulla voidaan varmistaa, että osat ovat pois käytöstä esimerkiksi vesialueiden yli ajettaessa.

ct47125,1708280038540-22-18FEB24

Manuaal. limitt. hallinta

Manuaalinen limittäisyyden hallinta jakaa leikkuupöydän segmentteihin, joista puhutaan ryhminä. Rivinoukkimien oletusasetus on yksi ryhmä riviä kohti, eikä tätä voi muuttaa. Leikkuupöydälle voidaan määrittää 2–24 ryhmää.

Käyttäjä voi ottaa ryhmiä käyttöön ja poistaa niistä käytöstä manuaalisesti yksitellen sen mukaan, mistä kohtaa viljelykasvi tulee leikkuupöydälle. Manuaalinen limittäisyyden hallinta on yhteensopiva automaattisen limittäisyyden hallinnan kanssa. Ryhmän manuaalinen käytöstä poisto ohittaa tämän ryhmän minkä tahansa muun tilan. Manuaalinen limittäisyyden hallinta auttaa parantamaan dokumentoinnin tarkkuutta eri tilanteissa, pois lukien tilanne, jossa edellinen peitto tai raja estää viljelykasvia pääsemästä leikkuupöydän tiettyyn osaan.



(A)



(B)

PC28776—UN—25AUG22

A—Ota kaikki käyttöön

B—Poista kaikki käytöstä

Ota kaikki ryhmät käyttöön valitsemalla Ota kaikki käyttöön (A) -painike.

Poista kaikki ryhmät käytöstä valitsemalla Poista kaikki käytöstä (B) -painike.



PC28777—UN—25AUG22

Vasen/oikea-kytkin

HUOMAA: Vasen/oikea-kytkin tulee näkyviin vain, kun ryhmiä on 13 tai enemmän.

Näytössä näkyy enintään 12 ryhmäpainiketta kerrallaan. Näytä leikkuupöydän vasemmalla tai oikealla puolella olevia ryhmiä valitsemalla vasen/oikea-kytkin. Ota yksittäinen ryhmä käyttöön tai poista se käytöstä valitsemalla ryhmäpainike.

Käytössä olevat ryhmät ovat vihreitä. Manuaalisesti käytöstä poistetut ryhmät ovat mustia. Limittäisyyden hallinnalla automaattisesti käytöstä poistetut ryhmät on merkitty vihreällä ja valkoisella.

ct47125,1708280038392-22-18FEB24

Toiminta—Osiohallinta

Osiohallinta



PC28778—UN—25AUG22

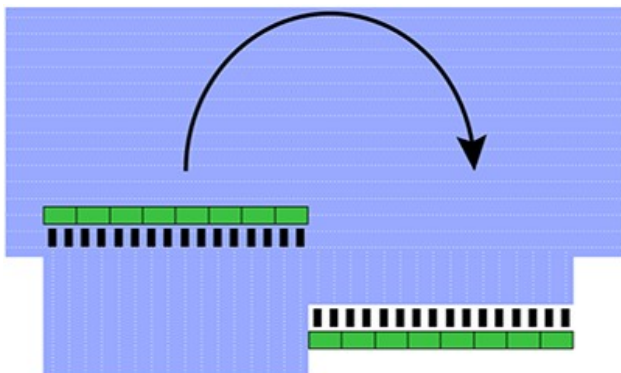
John Deeren Osienhallinta pyrkii vähentämään limitystä ja parantamaan syötön hallintaa kytkemällä koneen tai työkoneen osia automaattisesti päälle ja pois.

Osiohallinta vaatii seuraavat komponentit:

- GNSS-vastaanotin (StarFire-vastaanottimelle suositellaan vähintään signaalin tarkkuutta SF2)
- Osiohallinnan aktivointi
- Kone tai työkone, jossa on osiohallinnan kanssa yhteensopiva ohjainyksikkö (yhteensopivuus voidaan tarkistaa ohjainyksikön valmistajalta)

Siirry kohtaan Osiohallinta

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Osienhallinta-sovellus.



PC28779—UN—25AUG22

Osienhallinta ohjaa koneen tai työkoneen osia automaattisesti aiemmin käsitellyille alueille siirryttäessä ja niiltä poistuttaessa. Osat poistetaan käytöstä siirryttäessä peittoalueelle, ja ne kytketään takaisin käyttöön siirryttäessä alueille, joilla ei ole peittoa. Peittokartta näyttää aiemmin käsitellyt alueet tallentamalla koneen tai työkoneen kulkureitit pellolla. Vaaleansininen peittoalue tarkoittaa, että pelto on käsitelty kerrallaan. Kaikki limitykset näytetään tummansinisena peittoalueena.

Osienhallinta määrittää seuraavien tekijöiden perusteella, milloin osa kytketään päälle tai pois päältä:

- GPS-paikannus
- Peittokartta
- Koneen ja työkoneen siirtymät
- Osan tila
- Limitysasetykset

- Mekaaninen viive
- Pellon rajat
- Pientareen rajat

Osienhallinta lähettää CAN-väylän kautta koneen tai työkoneen ohjainyksikölle käskyn vaihtaa osan tilaa. Tuotetta levitetään alueelle kytkemällä osa käyttöön. Tuotteen levittäminen uudelleen samalle alueelle estetään kytkemällä osa pois käytöstä. Etäisyyttä pellolla työskentelyn aloituskohdasta ei ole rajoitettu.

TÄRKEÄÄ: Jotkin käyttäjät yhdistävät erillisiä pelloja niiden välisen "sillan" avulla. Tuotteen levitys voi jatkua tällä silta-alueella, jos Osienhallinta jätetään päälle. Odottamattoman levityksen välttämiseksi kytke Osienhallinta tai pääkytkin pois päältä pellojen välillä siirryttäessä.

Osienhallinnan tarkkuus

Osienhallinnan suorituskykyyn vaikuttavat seuraavat tekijät:

- Edellisen peittokartan GPS-tarkkuus
- Nykyinen GPS-tarkkuus
- Koneen profiiliin ja työkoneen profiiliin asetukset
- Tasainen nopeus peittoalueelle siirryttäessä ja siitä poistuttaessa

Yhteensopivuus

Osienhallinta on yhteensopiva AEF (Agricultural Industry Electronics Foundation) -sertifioitujen, TC-SC (työtehtävien ohjausyksikkö ja osiohallinta) -toimintaa tukevien ISO-työkoneiden, kanssa. Lisätietoja yksittäisten John Deeren koneiden ja työkoneiden yhteensopivuudesta on G5-näytön julkaisutiedoissa.

Useita näyttöjä

Osienhallinta vaatii työtehtävien ohjausyksikön yhteyttä työkoneen ohjausyksikköön, eikä työtehtävien ohjausyksikkö toimi kahdella yhdistetyllä näytöllä. Työtehtävien ohjausyksikön tilan voi tarkistaa usean näytön asetuksista.

Osienhallinnan pääkytkin



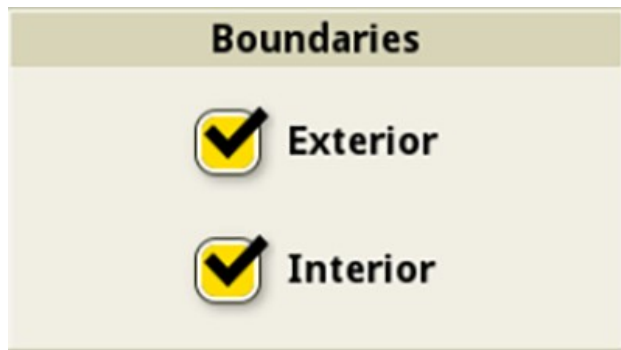
PC28780—UN—25AUG22

Osienhallinnan pääkytkin

Kytke osienhallinta käyttöön valitsemalla pääkytkin.

Kytkein voidaan myös lisätä esivalintapalkkiin Näytönvalitsin-sovelluksen avulla.

Rajat



Rajat

PC28812—UN—20SEP22

Ulkorajat

Käytä ulkorajoja valitsemalla valintaruutu Ulkoinen. Osiohallinta komentaa pois osiot, jotka ovat ulkorajan ulkopuolella.

Sisärajat

Käytä sisärajoja valitsemalla valintaruutu Sisäinen. Osiohallinta komentaa pois osiot, jotka ovat sisärajan sisäpuolella.

HUOMAA: Jos molempien rajatyypin valinta on poistettu, Osiohallinta ohittaa rajat ja käyttää vain aiempaa peittoa osien kytkemiseen päälle ja pois.

Päisteen ohjauskatkaisin



PC28781—UN—25AUG22

Päisteohjaus-kytkin ja päisteen siirtymä

Ota Pientareohjaus käyttöön Pientareohjaus-kytkimen avulla.

Muuta päisteen suuntaa valitsemalla Siirtymä. Päisteen siirtymän muutokset tallentuvat nykyiselle pellolle.

HUOMAA: Päisteen hallinta edellyttää, että yksi tai useampi raja on valittuna. Jos sekä ulkoinen että sisäinen ovat valitsematta, päisteen hallinta kytketty automaattisesti pois päältä.

Jos yksi rajatyypin on valitsematta, päisteen hallinta jättää kaikki siihen rajaan liittyvät päisteet huomioimatta.

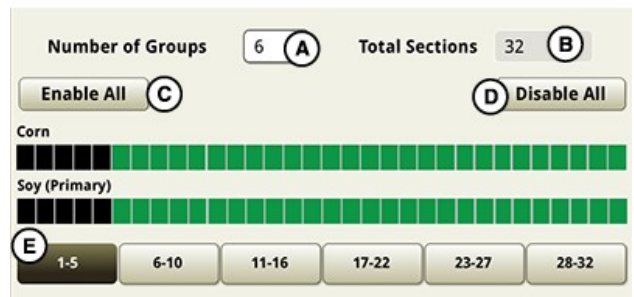
Manuaalinen osiohallinta



PC28653—UN—29SEP22

Manuaalinen osiohallinta

Manuaalisella osiohallinnalla voit ottaa käyttöön tai poistaa käytöstä osioryhmiä. Aktivoi manuaalinen osiohallinta valitsemalla Manuaalinen osiohallinta -sivu.



PC28654—UN—29SEP22

Manuaalinen osiohallinta -sivu

A—Ryhmien määrä
B—Osioita yhteensä
C—Ota kaikki käyttöön
D—Poista kaikki käytöstä
E—Osio ryhmät

- Ryhmien lukumäärä (A) — Ryhmien lukumäärä, joihin osiot on jaettu. Käyttäjä määrittää tämän arvon.
- Osioita yhteensä (B) — Niiden osioiden lukumäärä, joita työkoneilla voi käyttää. Kone tai työkone määrittää arvon, eikä sitä voi muuttaa.
- Ota kaikki käyttöön (C) — Ottaa käyttöön kaikki osiot.
- Poista kaikki (D) käytöstä — Poistaa kaikki osiot käytöstä.
- Osio ryhmät (E) — Ottaa käyttöön tai poistaa käytöstä ryhmän osioita.

ch177nn,1738062318219-22-02FEB25

Osien tilamoduuli

Osien tilamoduuli kertoo, onko osienhallinta kytkenyt kunkin osan käyttöön tai pois. Moduuli voidaan lisätä suoritussivulle Ulkoasun hallinta -sovelluksella. Seuraavat osan tilat ovat mahdollisia:

HUOMAA: Osion tila ei muutu osan siemenmäärän perusteella. Jos osan rivien siemenet ovat loppu, näytetään vihreä, paitsi jos kaikkien ajomoottorin osien arvo on nolla. Tarkista siementen kylvötiheydet SeedStar-järjestelmällä.

Osa käytössä (ei levitä)



PC28782—UN—29AUG22

Osa käytössä: harmaa ja vihreät ääriviivat

- Kylvökone tai pneumaattinen kylvölaite on nostettu.
- Kylvökoneen tai pneumaattisen kylvölaitteen kytkimet on kytketty pois päältä.
- Kaikkien ajomoottorin osioiden raportoitu arvo on nolla.

Levittävä osa



PC28783—UN—29AUG22

Osa levittää tuotetta: tasaisen vihreä

- Osa on käytössä.
- Osa levittää tuotetta tai siemeniä.

Osio kytketty pois käytöstä (ei levitä)

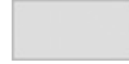


PC28784—UN—29AUG22

Osa kytketty pois: vihreät ja valkoiset raidat

- Osa on nykyisen peittoalueen päällä.
- Osa on kytketty pois rajan vuoksi.
- Pneumaattisen kylvölaitteen tai GreenStar-määräohjaimen nopeus on pienempi kuin osiohallinnan vähimmäisnopeus.
- Ajetaan alueella, jolle on määritetty levitysnopeudeksi nolla.

Osa pois käytöstä (ei levitä) (vain ruiskutuslaite)



PC24037—UN—05APR17

Osa pois käytöstä: tasaisen harmaa

- Osienhallinta on pois käytöstä.
- Osaa ohjataan manuaalisesti.

Osa indeksoitu pois käytöstä (ei levitä) (vain ruiskutuslaite)



PC24038—UN—05APR17

Osa indeksoitu pois käytöstä – yhtenäinen musta

- Ohjausyksikkö on indeksoinut osan pois käytöstä.

ct47125,1708280101719-22-18FEB24

Limittäisyysasetukset

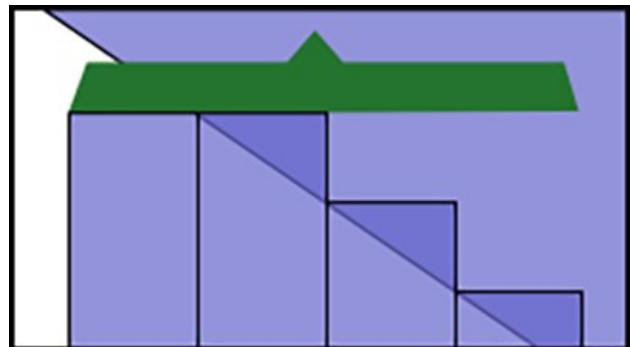
Limitystä tapahtuu, kun aiempaa peittoa tai rajaa ylitetään. Limittäisyyden määrä riippuu käyttäjän valinnasta.

Määritä limitysasetykset tarkoituksellista limitystä varten. Kompensoi tahattomia ylihyppäyksiä ja limityksiä käyttämällä Performance Tuning (Suorituskyvyn säätö) -toimintoa. Lisätietoja on Osiohallinnan näyttötuessa.

100 % limitys + ylim.

Lisälimitys varmistaa, että tuotetta levitetään koko alueelle ilman tyhjiä kohtia. Lisälimitys johtaa liikaan levitykseen.

100 %:n limittäisyys - minimoi ohitus

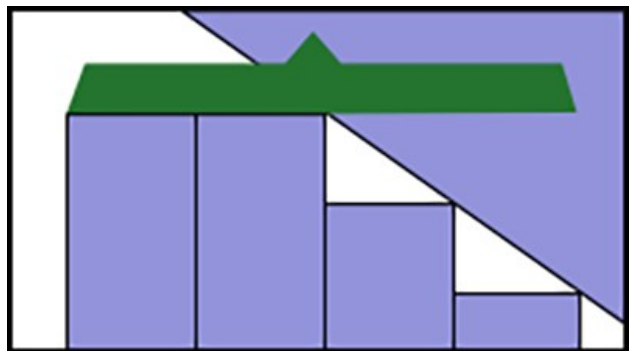


PC28836—UN—11OCT22

100 %:n limitys – minimoi ylihyppäykset

Ylihyppäysten minimointi varmistaa tuotteen levityksen aiemmin käsitellyille alueille asti ja pienentää näin ylihyppäyksiä. Ylihyppäysten minimointi voi johtaa liikaan levitykseen.

0 %:n limitys – minimoi limitykset



PC28835—UN—11OCT22

0 %:n limitys – minimoi limitykset

Limitysten minimointi varmistaa, että tuotetta ei levitetä aiemmin käsitellyille alueille. Limitysten minimointi voi johtaa ylihypyksiin levityksessä.

Prosenttiarvot 0–100 % varmistavat tuotteen levityksen aiemmin käsitellylle alueelle yksittäisten osien leveyden perusteella.

ct47125,1708280101564-22-18FEB24

Toiminta – autonomia

Autonomia-toiminteen yleiskatsaus



APY76284—UN—28JUL22

Autonomia-toiminne

Autonomia-toiminne vastaa autonomiajärjestelmästä, jonka avulla kone voi suorittaa töitä pellolla ilman kuljettajan fyysistä läsnäoloa istuimella.

HUOMAA: Lisätietoja on autonomian käyttöoppaassa.

Autonomian vaatimukset

HUOMAA: Jos kyseessä on Autonomia-yhteensopiva kone tai työkone, pyydä lisätietoja jälleenmyyjältä.

Jotta Autonomia-toiminnetta voidaan käyttää, koneessa on oltava seuraavat laitteet:

- Autonomiavalmius/valmistelumääritys
- Traktoriin on integroitu StarFire 7500

Jotta Autonomia-toiminne toimii, seuraavien vaatimusten on täyttyttävä:

- Autonomialisenssi (lisätietoja saat jälleenmyyjältä)
- G5 Advanced -lisenssi
- SF-RTK- tai Radio RTK -lisenssi
- TruSet (maanmuokkaus)
- John Deere Operations Center yhteensopivassa verkkoselaimessa
- Operations Center Mobile yhteensopivassa Android- tai Apple-laitteessa on päivitetty uusimpaan ohjelmistoversioon.
- Hyväksytty ohjelmisto autonomiakäyttöön

HUOMAA: Ohjelmisto on ehkä päivitettävä säännöllisesti. Jos järjestelmä havaitsee vanhentuneita ohjainyksiköitä, ohjaamon näyttöön ilmestyy suositeltua päivitystä koskeva ilmoitus, kun kone käynnistetään. Jos autonomiaan liittyviä ohjainyksiköitä ei päivitetä 7 päivän kuluessa, ilmoitus muuttuu Päivitys vaaditaan -viestiksi eikä autonomia toimi, ennen kuin kaikki ohjainyksiköt on päivitetty.

ZID XK1X, 1770805199879-22-11FEB26

Käyttö – Etänäytön käyttö

Etänäytön käyttö



Etänäytön käyttö

PC684075—UN—06OCT25

Etänäytön käyttö -toiminne (RDA) mahdollistaa sekä etänäytön käytön että etänäytön hallinnan.

Etänäytön käyttö (RDA)

RDA:lla etäkäyttäjät voivat **nähdä koneen näytön** reaaliaikaisesti, mikä arvokasta tietoa toiminnoista tarvitsematta olla fyysisesti läsnä.

Etänäytön hallinta (RDC)

RDC menee askeleen pidemmälle, sillä käyttäjät voivat **olla suorassa yhteydessä näyttöön** – säätää asetuksia, navigoida sivuilla, seurata reaaliaikaisia päivityksiä ja suorittaa reaaliaikaisia vianetsintöjä.

Etänäytön käyttöön siirtyminen

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse RDA-toiminne.

Etänäytön käyttö -toiminnon käyttäminen

Kirjaudu tietokoneella tai mobiililaitteella osoitteeseen JDLINK.com tai MyJohnDeere.com ja valitse haluamasi kone. Käynnistä etänäytön käyttöistunto aloittaaksesi näytön etätarkastelun.

Kun yhteys on muodostettu, näytön näkymä lähetetään Ethernet-kaapelin kautta JDLINK-modeemiin. JDLINK-modeemin tiedot lähetetään mobiiliyhteyden avulla John Deere -kommunikaatioverkkoon, jolloin näytön näkymää voi tarkastella osoitteessa JDLINK.com tai MyJohnDeere.com.

Näin ohjaamossa olevaa kuljettajaa voidaan neuvoa näytön asetusten teossa, optimoinnissa ja vianetsinnässä etäyhteyden avulla.

RY24MV1,1760031346047-22-20OCT25

Vaiheet näytön etäkäytön aloittamiseksi näytön etähallintaa varten

Näytön etäkäyttö (RDA) ja näytön etähallinta (RDC) mobiililaitteelta:

1. Avaa mobiililaitteessa Mobile Operations Center.



PC693496—UN—21NOV25

Mobile Operations Centerin RDA-painike

2. Aloita näytön etäkäyttöistunto valitsemalla RDA-painike. Ohjaamon näyttö ympäröidään sinisellä RDA-istunnon merkinä.



APY80337—UN—10FEB23

Näytä istunto

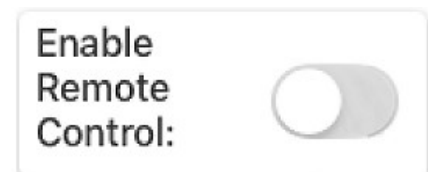
HUOMAA: Tämä kuvake näkyy näytössä tilapalkissa, mikä auttaa ilmaisemaan tarkasteluistunnon.



PC582194—UN—30AUG23

Tilapalkki

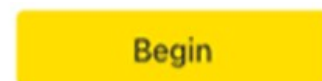
3. Aloita näytön etähallintaistunto valitsemalla Ota ulkopuolinen hallinta käyttöön -vaihtopainike.



APY80338—UN—10FEB23

Ota ulkopuolinen hallinta käyttöön -valintapainike

4. Lue ja kuittaa näytön etähallinnan toimintamuistutus valitsemalla Aloita-painike.



APY80340—UN—10FEB23

Aloituspainike

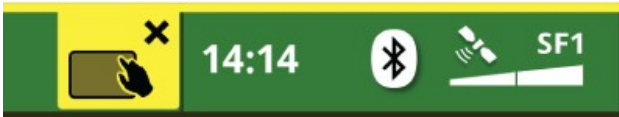
Ohjaamon näyttö on reunustettu keltaisella osoituksena näytön etähallintaistunnosta.



APY80341—UN—10FEB23

Näytön etähallintaistunto

HUOMAA: Tämä kuvake näkyy näytön tilapalkissa, mikä osoittaa näytön etähallintaistunnon olevan käynnissä.



PC582195—UN—30AUG23

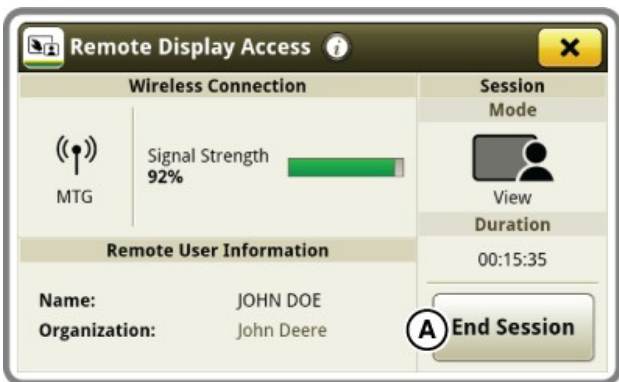
Tilapalkki

HUOMAA: Diagnostiikkakeskukseen pääsy on rajoitettu vain tarkasteluun näytön etähallintaistunnon aikana.

Istunnon lopettaminen:

Näytön etäkäyttö (RDA) päättyy, jos etäkäyttäjä valitsee Lopeta istunto -painikkeen (A). Tämä päättää näytön etäkäytön (RDA) ja näytön etähallinnan (RDC).

Lopeta istunto -painike on käytössä, jos RDA-istunto on aktiivinen.



APY80342R—UN—30AUG23

Lopeta istunto -käyttöliittymä

A—Lopeta istunto -painike

ZIDXX1X,1759924147017-22-21NOV25

Säätö ja optimointi—Ajolinjan AutoTrac-ohjaus

Ympyräreitin asetukset



Etäisyys keskipisteeseen

PC20395—UN—08DEC14

Etäisyys keskipisteeseen: etäisyys ympyrän keskeltä nykyiseen sijaintiin. Etäisyys näkyy vain 1609 metriin (5280 jalkaa) asti. Näytä painike opastuskartassa ottamalla tämä käyttöön.

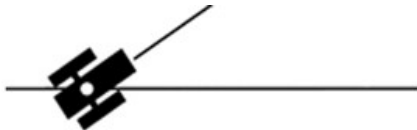
ct47125,1708280148254-22-18FEB24

Ohjauksen optimointi

Suoritusvalvonta

Suoritusvalvonta näyttää suuntavirheen ja reittivirheen. Se on suunniteltu auttamaan AutoTrac-lisäasetusten säätämisessä. Suuntavirhe ilmoittaa koneen suunnan ja nykyisen reitin välisen suhteen. Reittivirhe ilmoittaa koneen sivuttaisvirheet tai siirtymät suhteessa nykyiseen ajouraan.

Suuntavirhemittari



PC16972—UN—22MAY13

Suuntavirhe ilmoittaa koneen suunnan ja nykyisen reitin välisen suhteen. Suuntavirhe saisi olla enintään +/- 1 astetta.

Säätöä voidaan tarvita, jos virhe on tätä suurempi.

Ajolinjan ohjauksen virhemittari

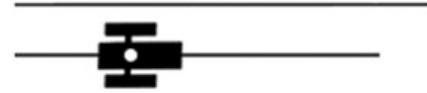


PC16969—UN—22MAY13

Reittivirhe ilmoittaa koneen sivuttaisvirheet tai siirtymät suhteessa nykyiseen ajouraan. Suuntavirheen vähimmäis- ja enimmäisarvot päivittyvät pylväsgrafiikkaan reaaliajassa, ja ne näytetään viimeisten 10 sekunnin ajalta.

HUOMAA: Ohjauksen ohjausyksikön arvot perustuvat koneen ohjausyksikköön.

Eteenajon ohjauksen säädöt



Reittivirhe

PC16969—UN—22MAY13



Eteenpäin nopea -asetuksen kuvake

PC28738—UN—25AUG22



Eteenpäin hidas -asetuksen kuvake

PC28739—UN—25AUG22

Linjaherkkyys, ajolinjan ohjaus

Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac-ohjaus vastaa sivuttaisvirheeseen.

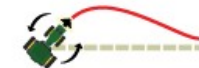
- Korkeammat asetukset: Järjestelmä vastaa herkemmin koneen reittivirheisiin.
- Pienemmät asetukset: Järjestelmä vastaa vähemmän herkästi koneen reittivirheisiin.

Suuntakompensointi



Korkea suuntakompensointi

PC28740—UN—25AUG22



Matala suuntakompensointi

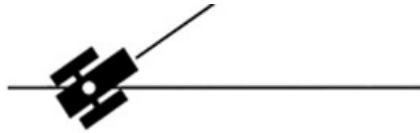
PC28741—UN—25AUG22

Määrittää kiertymän vaikutuksen (koneen käännösnopeuden) seurantakykyyn.

Suuntakompensointi on eteenpäin katseluun liittyvä parametri, jota voidaan käyttää yliohtautuvuuden vaikutusten pienentämiseen. Suuret säädöt saattavat heikentää suorituskykyä.

- Korkeammat asetukset: Ajoneuvo vastaa herkemmin kiertymäarvoon.
- Pienemmät asetukset: Ajoneuvo vastaa vähemmän herkästi kiertymäarvoon.

Linjaherkkyys, suunta



Suuntavirhe

PC16972—UN—22MAY13



Korkea suuntapoikkeamaherkkyys

PC28742—UN—25AUG22



Pieni linjaherkkyuden suunta

PC28743—UN—25AUG22

Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa suuntavirheisiin.

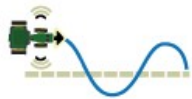
- Korkeammat asetukset: Järjestelmä vastaa herkemmin koneen suuntavirheisiin.
- Pienemmät asetukset: Järjestelmä vastaa vähemmän herkästi koneen suuntavirheisiin.

Ohjauksen vastauserkkyys



Korkea ohjauksen vastauserkkyys

PC28744—UN—25AUG22



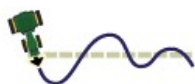
Matala ohjauksen vastauserkkyys

PC28745—UN—25AUG22

Säätää koneen ohjausta mahdollisimman hyvän seurantakyvyn ylläpitämiseksi. Ohjauserkkyuden suurentaminen parantaa yleensä seurantakykyä.

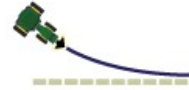
- Korkeammat asetukset: Parantaa seurantakykyä, mutta saattaa myös aiheuttaa enemmän pyörien liikettä tai nykivyyttä.
- Pienemmät asetukset: Pienentää pyörien liikettä, mutta saattaa heikentää seurantakykyä.

Hakuherkkyys



Korkea hakuherkkyys

PC28746—UN—25AUG22



Matala hakuherkkyys

PC28747—UN—25AUG22

Määrittää, kuinka aggressiivisesti kone hakeutuu reitille. Tämä asetus vaikuttaa ainoastaan suorituskyykyyn reittiä haettaessa.

- Korkeammat asetukset: Ajoneuvo hakeutuu ajolinjalle herkemmin.
- Pienemmät asetukset: Ajoneuvo hakeutuu ajolinjalle pehmeämmin.

Kaarreherkkyys



Korkea kaarreherkkyys

PC28748—UN—25AUG22



Pieni kaarreherkkyys

PC28749—UN—25AUG22

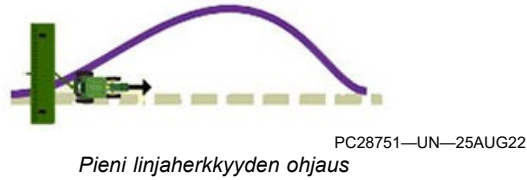
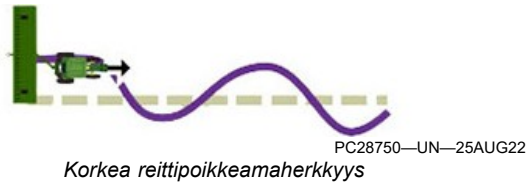
Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa ajouran kaarteisiin. Tämä asetus vaikuttaa suorituskyykyyn vain kaarevan ajouran ohjauksessa.

- Korkeammat asetukset: Kääntää koneen kaarteeseen ympäri pienemmällä kääntösäteellä (tiukempi käännös).
- Pienemmät asetukset: Kääntää koneen kaarteeseen ympäri suuremmalla (leveämmällä) kääntösäteellä.

Työkoneen ohjaus

TÄRKEÄÄ: Työkoneen kiertoliikkeen keskustan mitta tarvitaan työkoneen ohjaustoimintaa varten. Katso näyttötuen kohdasta "Kiertoliikkeen keskustan mittaus" ohjeet kiertoliikkeen keskustan tarkkaan mittaamiseen. Epätarkka kiertoliikkeen keskustan mitta voi heikentää työkoneen toimintaa tai vaurioittaa työkonetta.

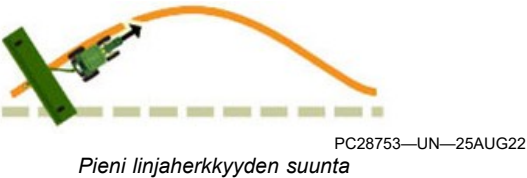
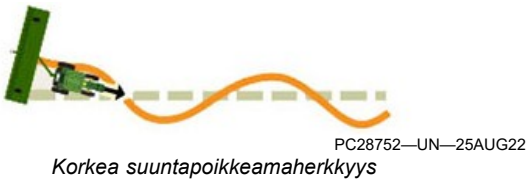
Linjaherkkyys, ajolinjan ohjaus



Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac-ohjaus vastaa sivuttaisvirheeseen.

- Korkeammat asetukset: Järjestelmä vastaa herkemmin työkonen reittivirheisiin.
- Pienemmät asetukset: Järjestelmä vastaa heikommin työkonen reittivirheisiin.

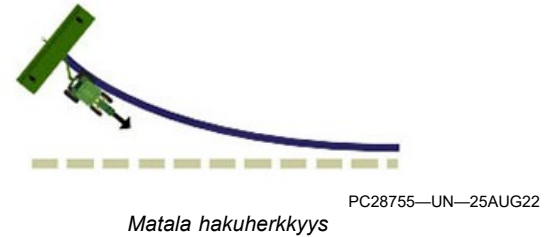
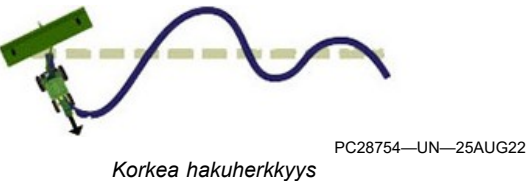
Linjaherkkyys, suunta



Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa työkonen suuntavirheisiin.

- Korkeammat asetukset: Järjestelmä vastaa herkemmin työkonen suuntavirheisiin.
- Pienemmät asetukset: Järjestelmä vastaa heikommin työkonen suuntavirheisiin.

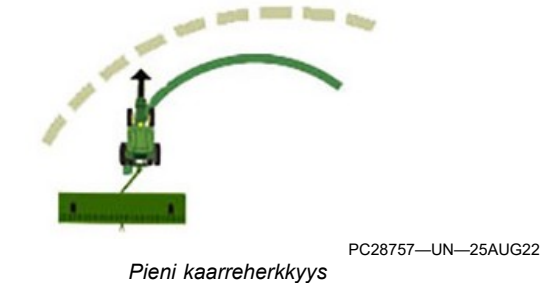
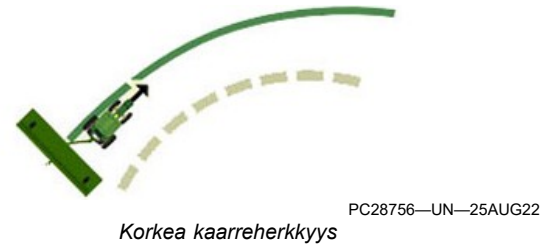
Hakuherkkyys



Määrittää, kuinka aggressiivisesti kone hakee reittiä. Tämä asetus vaikuttaa ainoastaan suorituskyykyyn reittiä haettaessa.

- Korkeammat asetukset: Ajoneuvo hakeutuu ajolinjalle herkemmin.
- Pienemmät asetukset: Ajoneuvo hakeutuu ajolinjalle pehmeämmin.

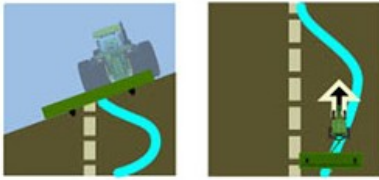
Kaarreherkkyys



Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa ajouran kaarteisiin. Tämä asetus vaikuttaa suorituskyykyyn vain kaarevan ajouran ohjauksessa.

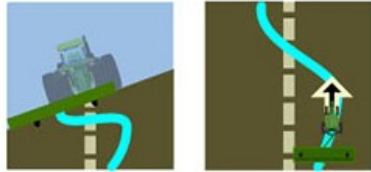
- Korkeammat asetukset: Kääntää koneen kaarteeseen ympäri pienemmällä kääntösäteellä (tiukempi käännös).
- Pienemmät asetukset: Kääntää koneen kaarteeseen ympäri suuremmalla (leveämmällä) kääntösäteellä.

Viettävyysherkkyys



PC28758—UN—25AUG22

Korkea viettävyysherkkyys



PC28759—UN—25AUG22

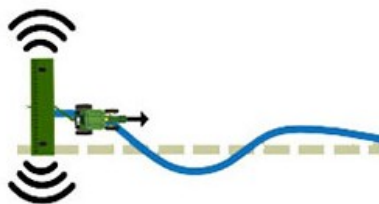
Matala viettävyysherkkyys

HUOMAA: Tätä asetusta on ehkä tarpeen muuttaa, kun maaperän olosuhteet muuttuvat.

Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa kaltevuuden muutoksiin. Jos arvo on liian suuri, traktori ohjaa työkonetta ylämäkeen. Jos arvo on liian pieni, traktori ohjaa työkonetta alamäkeen.

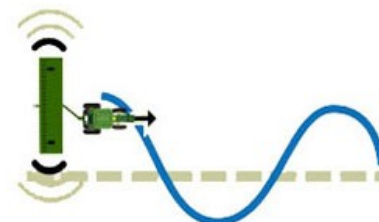
- Korkeammat asetukset: Kone ajaa ylemmäs kompensoidakseen sitä, että työkonetta pystyy vastustamaan alamäkeen liukumista heikommin.
- Pienemmät asetukset: Kone ajaa alemmas kompensoidakseen sitä, että työkonetta pystyy vastustamaan alamäkeen liukumista paremmin.

Viettävyyden reaktionopeus



PC28760—UN—25AUG22

Korkea viettävyyden reaktionopeus



PC28761—UN—25AUG22

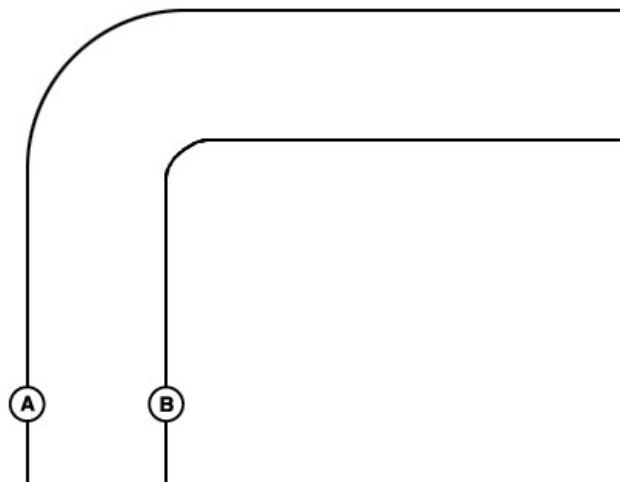
Pieni viettävyyden reaktionopeus

Määrittää, kuinka nopeasti AutoTrac vastaa kaltevuuden muutoksiin.

- Korkeammat asetukset: Saa aikaan nopeamman vasteen kaltevuuden muutokseen.
- Pienemmät asetukset: Saa aikaan hitaamman vasteen kaltevuuden muutokseen.

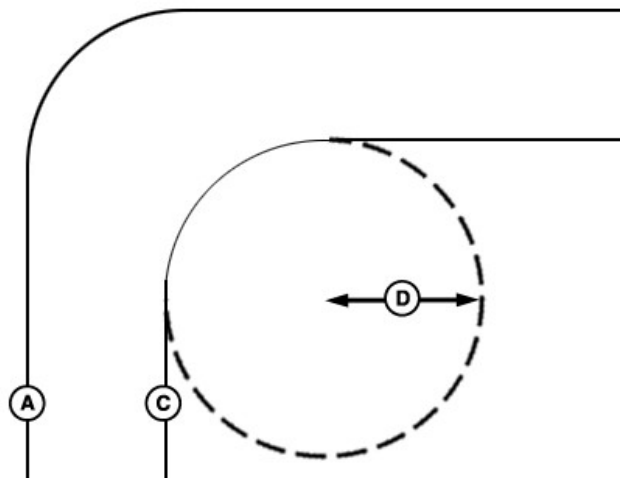
ct47125,1708280147900-22-18FEB24

Kaarevan ajolinjan asetukset



PC9529—UN—27OCT06

Pehmeät tiukat käännökset POIS KÄYTÖSTÄ



PC9530—UN—27OCT06

Pehmeät tiukat käännökset KÄYTÖSSÄ

- A—Edellinen ajolinja
- B—Seuraava ajolinja—Tiukkojen käännösten pehmennys pois käytöstä
- C—Seuraava ajolinja—Tiukkojen käännösten pehmennys käytössä
- D—Kääntösäde maassa

Pehmennä tiukat käännökset – Kun tämä toiminto on

käytössä, järjestelmä loiventaa automaattisesti kopioidun ajolinjan, jonka kaarre on liian tiukka.

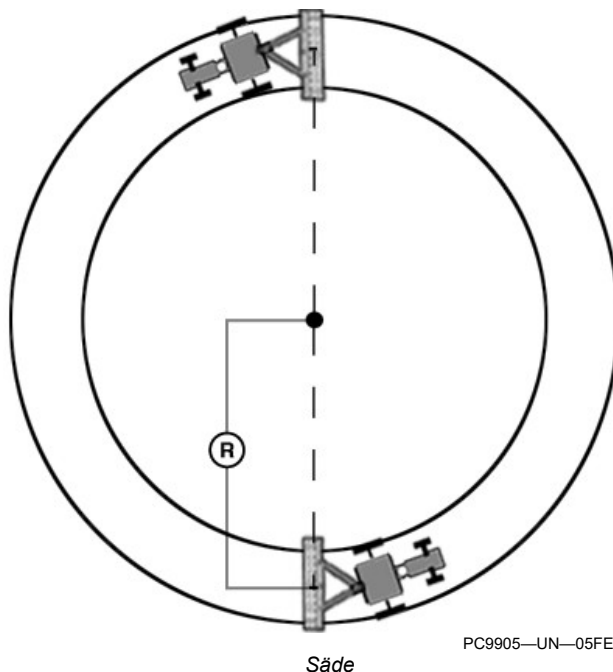
Kaaren tallennuksen laukaisin – Mukautuvan kaarevan ajouran tallennus voidaan käynnistää kolmella tavalla: Manuaalinen tallennus, AutoTrac-tila ja työtila.

HUOMAA: Jos suuntaa on muutettava, tallennus kannattaa pysäyttää. Tallennus peruutuksen aikana voi johtaa huonoon ajolinjan ohjauksen luontiin.

1. **Manuaalinen tallennus:** Tallennus alkaa vain, kun kuljettaja painaa tallennuspainiketta. Tässä tilassa ei käytetä automaattisia laukaisimia.
2. **AutoTrac-tila:** Tallennus alkaa automaattisesti, kun AutoTrac kytketään käyttöön heijasteisella ajolinjalla. Tallennus päättyy, kun AutoTrac kytketään pois käytöstä. Tallennuspainiketta voidaan edelleen käyttää tallennuksen manuaaliseen aloitukseen tai pysäytykseen tässä tilassa.
3. **Työtila:** Tallennus on sidottu "Työn tallentaminen"-tilaan. Kun "Työn tallentaminen" on käytössä ja työtä tehdään aktiivisesti, mukautuvan kaaren tallennus alkaa. Se pysähtyy automaattisesti, kun "Työn tallentaminen" poistetaan käytöstä.

AB-kaaren tallennetut jatkoviivat – Suorat jatkoviivat voidaan liittää AB-kaarireitin alkuun ja loppuun. Jatkoviivoja luodaan 90 metrin pituudelta (300 ft). Asetuksen ottaminen käyttöön ei lisää jatkoviivoja aiemmin tallennettuihin AB-kaariin.

HUOMAA: Jatkoviivat täytyy ehkä poistaa käytöstä, jotta linjat eivät risteä toisiaan. Jos ne risteävät, jäljellä olevia kaaria ei ehkä muodosteta.



PC9905—UN—05FEB07

R—Työkoneen kääntösäde

Työkoneen kääntösäde maassa – Pienin kääntösäde, jolla työkone voi kääntyä maanpinnalla.

Korkeampi työkoneen kääntösäde maassa tuottaa pehmeämpiä käännöksiä. Alhaisempi työkoneen kääntösäde maassa tuottaa tiukempia käännöksiä. Tätä arvoa käytetään myös koneissa, joihin ei ole liitetty työkoneita.

HUOMAA: Varmista, että "Työkoneen kääntösäde maassa" -arvo on realistinen käytössä olevan työkoneen kokoon nähden.

ZID XK1X, 1749562485257-22-25JUN25

Säätö ja optimointi—Osiohallinta

Lisäasetukset



Asetukset-kuvake

PC15305—UN—19MAR13

Määritä lisäasetukset valitsemalla Osiohallinta-sovelluksen yläosasta Asetukset-kuvake.

Jatkuva maanmuokkaus

Jatkuvalla maanmuokkauksella pidetään maanmuokkaus- eli kyntötyökalu maassa aiemmin käsitellyn alueen päältä kuljettaessa. Tällä vältetään renkaanjalkien jättäminen aiemmin käsitellylle maalle. Tämä ominaisuus on käytettävissä vain maanmuokkaustyökoneella, joka kykene osiohallintaan.

Karttadiagnostiikka

Karttadiagnostiikka näyttää Osiohallinnan eteenpäin katselun toiminnon. Eteenpäin katselu muuttuu valkoiseksi, kun osia otetaan pois käytöstä, ja oranssiksi, kun osia otetaan käyttöön.

Parhaan mahdollisen tarkkuuden takaamiseksi ylläpidä tasaista nopeutta ja suuntaa siirtyessäsi siirtymäalueelle, jossa osiohallinta ottaa osia käyttöön tai poistaa niitä käytöstä, ja poistuessasi tältä alueelta. Jos nopeutta tai suuntaa muutetaan sinä aikana, kun eteenpäin katselu ylittää siirtymäalueen ja työskentelypiste ylittää siirtymäalueen, tästä voi seurata tahattomia aukkoja tai limittäisyyksiä peittoalueella. Käytä karttadiagnostiikkaa sen tarkistamiseen, että eteenpäin katselun ikkuna on vakaa koneen kulkiessa tasaisella nopeudella ja samaan suuntaan.

HUOMAA: Pienillä nopeuksilla ja hyvin pienillä mekaanisilla viiveajoilla eteenpäin katselu voi olla hyvin lähellä vihreää työskentelypistepalkkia tai limittäin sen kanssa.

ct47125,1708280187177-22-18FEB24

- Aja samalla nopeudella kääntyessä ja pellon ajolinjoissa.
- Aja kohtisuoraan päisteeseen nähden tai mahdollisimman lähellä 90 asteen kulmaa.
- Jos halutaan lisälimititys, säädä asetusta suorituskyvyn kalibroinnin tekemisen jälkeen.

Käytä Osiohallinta-näyttötuen suorituskyvyn kalibroitua koskevia ohjeita.

ct47125,1708280187055-22-18FEB24

Suorituskyvyn kalibrointi

Suorituskyvyn kalibroitua käytetään maahan levitettävän tuotteen ylihyppäysten ja limityksen korjaamiseen. Se säätää mekaanisen viiveen asetuksia etäisyyden ja nopeuden avulla.

Varmista ennen suorituskyvyn kalibroitua, että seuraavat kohdat ovat oikein:

- GPS-tarkkuus
- Koneen profiiliin ja Työkoneen profiiliin asetukset.
- Tasaisella nopeudella ajo peittoon siirryttäessä ja siitä poistuttaessa.

Varmista seuraavat ennen suorituskyvyn kalibroitua:

Diagnostiikkakeskus



Diagnostiikkakeskus

PC28791—UN—29AUG22

Diagnostiikkakeskus tarjoaa käyttöön edistyneet diagnostiikkatyökalut näyttöön yhdistettyjä järjestelmiä varten. Lisätietoja on saatavissa valitsemalla jonkin välilehdistä.

Järjestelmän diagnostiikka

- Näyttää koneen, työkoneen ja näyttötoimintojen diagnostiikkatiedot.

Koneviestit

- Tarkastele koneen viestejä ja tietoja.

Ohjainyksikön diagnostiikka

- Näyttää kaikkien liitettyjen laitteiden diagnostiikkaosoitteet, vikakoodit ja tiedot.

Vikakoodit

- Näyttää kaikki aktiiviset tai tallentuneet vikakoodit.

Dataväylän tiedot

- Näyttää yksittäisiä CAN-väyliä koskevat diagnostiikkatiedot.

CCD-väylän tiedot

- Näyttää yksittäisiä CCD-väyliä koskevat diagnostiikkatiedot.

Verkko

- Katso JDLINK-modeemin diagnostiikkalukemat.

Jakaminen

- Katso Jakaminen-toiminteen ja tiedonsiirron diagnostiikkatiedot.

Ethernet-väylätiedot

- Katso kaikkien Ethernet-verkossa olevien ohjainyksiköiden yhteysongelmien diagnostiikkatiedot.

Siirtyminen diagnostiikkakeskukseen

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.

3. Valitse toiminne Diagnostiikkakeskus.

Järjestelmän diagnostiikka

Näyttää koneen, työkoneen ja näyttötoimintojen diagnostiikkatiedot.

Seuraavat tiedot ovat käytettävissä Järjestelmän diagnostiikassa:

Näytä laitteisto

Näyttää prosessoria, monitoria tai näyttöä koskevat diagnostiikkalukemat.

AutoTrac-kunto

Tarkastele AutoTrac-suorituskykyyn vaikuttavia diagnostiikkalukemia.

Ajolinjan ohjauksen ohjattu diagnostiikkatoiminto

Suorita AT2-yhteensopivissa koneissa yleisten AutoTrac-ongelmien vianetsintä.

Koneen järjestelmien valinta

Valitse koneen järjestelmä, jonka tietoja haluat tarkastella. Useimmista järjestelmistä on saatavilla seuraavat tiedot:

Yleistä-välilehti

Yleistä-välilehdellä kerrotaan onko järjestelmästä voimassa olevia kalibrointitietoja ja sieltä voidaan myös vyiestiä muita järjestelmän tilatietoja.

Katkaisijoiden lukemat -välilehti

Katkaisijoiden lukemat -välilehdellä ilmenee havaittujen, järjestelmän koneen toimintojen ohjaamiseen käyttämien katkaisinten tila.

Etänäytön hallinta

Ohjelmiston, versioiden tai virtuaaliiliitännöiden diagnostiikka-arvojen tarkastelu on mahdollista etänäytön hallintaistunnon avulla.

Tunnistimen lukemat -välilehti

Tunnistimen lukemat -välilehdeltä ilmenee havaittujen, järjestelmän syöttötietoina käyttämien tunnistinten antamat lukemat.

Lähtöjen lukemat -välilehti

Lähtöjen lukemat -välilehdeltä ilmenee tiettyjen järjestelmän lähtöjen käsketyt ja todelliset lähtöarvot.

CCD-väylän tiedot

CCD-väylän tietojen välilehdellä on nähtävissä CCD-väylään yhdistettyjen ohjainyksiköiden välisen tiedonsiirron tila. Koneen CCD-väylä yhdistää esimerkiksi moottorin, hydraulikan ja vaihteiston ohjainyksiköt.



PC28794—UN—29AUG22

A—Vihreä merkkivalo, normaali alue

B—Keltainen merkkivalo, alueen rajat ylittyneet

Eräiden lukemien näytön kohdalla on vihreä merkkivalo tai keltainen, huutomerkillä varustettu merkkivalo. Keltainen voi olla odotettavissa koneen ja työkoneen määritysten mukaan.

- Vihreä merkkivalo (A) — lukema on normaaleissa rajoissa.
- Keltainen merkkivalo (B) – Arvo ei ole normaalilla alueella.

Ohjainyksikön diagnostiikka

Ohjainyksikön diagnostiikka -kohdassa on seuraavat tiedot kustakin CAN-väylään kytketystä ohjainyksiköstä.

Laite

- Jokaisen luettelossa olevan laitteen tunnistetietoihin kuuluvat laitetunnus, CAN-osoite ja CAN-verkkosijainti.

Koodit

- Koodit ilmaisevat, onko laitteessa vikakoodeja aktiivisena.

Viestien määrä

- Viestien määrä kertoo CAN-väylän kautta ohjainyksiköltä vastaanotettujen viestien määrän. Tyhjennä kaikkien ohjainyksiköiden viestien kokonaismäärä käyttämällä sivun alareunassa olevaa nollauspainiketta.

Tarkastelu ja lajittelu

Ohjainyksiköiden näyttötapaa voi muuttaa painamalla kohdan **Näyttöperuste** vieressä olevaa painiketta. Valittavissa ovat seuraavat näkymät:

Kaikki ohjainyksiköt

- Kaikki monitoriin liitetyt ohjausyksiköt näkyvät.

Ethernet-väylän ohjainyksiköt

- Vain vastaavalla Ethernet-yhteydellä varustetut ohjainyksiköt näytetään.

Työkoneväylän ohjainyksiköt

- Vain työkoneen CAN-väylään kytketyt ohjainyksiköt näytetään.

Koneväylän ohjainyksiköt

- Vain koneen CAN-väylään kytketyt ohjainyksiköt näytetään.

Ohjainyksiköt, joilla on aktiivisia vikakoodeja

- Näytä laitteet, joissa on aktiivisia vikakoodeja.

Ei-aktiiviset ohjainyksiköt

- Näytä laitteet, jotka ovat olleet aktiivisia aiemmin mutta jotka eivät ole tällä hetkellä aktiivisia

Järjestä luettelo suodatinten mukaan valitsemalla **Lajitteluperuste**-kohdan viereinen painike:

Laite

- Luettelon lajittelu laitetunnuksen mukaan.

Viimeksi nähty

- Luettelo järjestetään sellaisten ohjainyksiköiden mukaan, jotka ovat viimeksi kommunikoineet näytön kanssa.

Diagnostiikkatiedot

Katso tarkemmat tiedot valitsemalla luettelosta ohjainyksikkö.

HUOMAA: Näyttö asetetaan diagnostiikkatilaan, kun ohjainyksikkö valitaan. Diagnostiikkatilasta poistutaan, kun ohjainyksikkösivu suljetaan.

Ohjainyksikön tyyppin mukaan diagnostiikkatiedot näkyvät joko Diagnostiikkaosoite- tai Lukemat-välilehdessä.

Diagnostiikkaosoitteet

TÄRKEÄÄ: Diagnostiikkaosoitteet-asetusten muuttaminen voi vaurioittaa koneen tai työkoneen ohjainyksiköitä. Noudata ohjeita ja ole varovainen muuttaessasi lukemia osoitteissa.

Ohjainyksiköissä on osoitteita, joihin on tallentunut eri asetuksiin liittyviä lukemia. Jokainen osoite on yksilöity osoitteen numeron ja tyyppin perusteella. Dataosoitteita on mahdollista vain katsella (esimerkiksi ohjelmaversiota koskevat tiedot). Asetteluosoitteen tietoja voi sitä vastoin muokata (esimerkiksi kalibroinnin asettelut).

Lukemat

TÄRKEÄÄ: Lukemat-asetusten muuttaminen voi vaurioittaa koneen tai työkoneen ohjainyksiköitä. Noudata ohjeita ja ole varovainen muuttaessasi lukemia osoitteissa.

Ohjainyksiköissä on lukemia, joihin on tallentunut eri

asetteluihin liittyviä lukemia. Jokainen lukema on yksilöity numeron ja nimen perusteella. Näytä lukeman tietojen ponnahdusikkuna valitsemalla lukema. Jos arvoa voi muokata, arvon kenttä on valkoinen. Jos arvo on vain luku -muodossa, arvon kenttä on harmaa.

Vikakoodit

Valitun ohjainyksikön sen hetkiset ja tallennetut koodit näytetään. Koodiin liittyvien yksityiskohtaisten tietojen katselu on mahdollista valitsemalla koodi luettelosta.

Ohjainyksiköiden tiedot

Ohjainyksiköiden tiedoissa ovat nähtävissä ohjainyksikön lähettämät yksityiskohtaiset tekniset tiedot ja tunnistustiedot. Nämä tiedot ovat hyödyllisiä ISOBUS-diagnostiikassa.

Vikakoodit



PC28792—UN—29AUG22

A—Päivityspainike
B—Koodien poistopainike

Välilehdellä "Vikakoodit" ovat nähtävissä sekä kaikki järjestelmässä parhaillaan esiintyvät että aiemmin esiintyneet ja tallentuneet koodit.

Poista koodit painamalla päivityspainiketta (A) ja katso koodit tämän jälkeen uudelleen.

Poista kaikki koodit näytöstä painamalla koodien poistopainiketta (B).

Tarkastelu ja lajittelu



PC28793—UN—29AUG22

Koodien tyypit

A—Pikapysäytys
B—Huoltovaroitus
C—Tiedote

Koodien näyttötapaa voi muuttaa painamalla kohdan **Näyttöperuste** vieressä olevaa painiketta. Valittavissa ovat seuraavat näkymät:

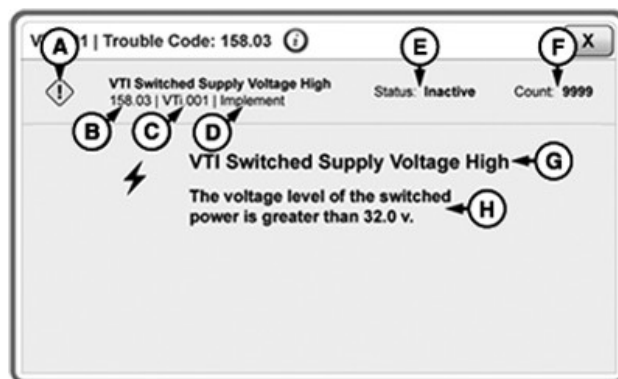
Koodi

- Katseluperusteen "Koodi" tapauksessa näyttöön ilmestyvät kaikki koodit. Myös koodin tyyppi (A—C), yksityiskohtaiset tiedot, tila ja esiintymiskertojen määrä ovat näytössä. Jos haluat tarkastella koodiin liittyviä yksityiskohtaisia tietoja, valitse koodi luettelosta.

Laite

- Katseluperusteen "Laite" tapauksessa näyttöön ilmestyvät kaikki dataväylään yhdistetyt ohjausyksiköt. Tietoina näytetään Laitetunnus, CAN-verkko sekä se, liittyykö laitteeseen vikakoodeja. Jos haluat tarkastella laitekoodeja, valitse ohjainyksikkö luettelosta.

Koodin tiedot



PC15334—UN—09JUL13

Koodin tiedot

A—Vikakoodin tyyppi
B—Vikakoodin numero
C—Laitetunnus
D—Dataväylästä
E—Koodin tila
F—Määrä
G—Vikakoodi
H—Vikakoodien kuvaus

Valitse vikakoodi, jota koskevia yksityiskohtaisia tietoja haluat katsella.

CAN-väylän tiedot

CAN-väylän tietojen välilehdellä on nähtävissä CAN-väylään yhdistettyjen ohjainyksiköiden välisen tiedonsiirron tila. Ajoneuvon dataväylä yhdistää toisiinsa esimerkiksi moottorin, hydraulikan ja vaihteiston ohjausyksiköt. Työkoneen CAN-väylä yhdistää esimerkiksi StarFire-vastaanottimen, toisen ISOBUS-näytön ja ISOBUS-työkoneet.



PC28794—UN—29AUG22

A—Vihreä merkkivalo, normaali alue
B—Keltainen merkkivalo, alueen rajat ylittyneet

Eräiden lukemien näytön kohdalla on vihreä merkkivalo tai keltainen, huutomerkillä varustettu merkkivalo. Keltainen voi olla odotettavissa koneen ja työkoneen määritysten mukaan.

- Vihreä merkkivalo (A) — lukema on normaaleissa rajoissa.
- Keltainen merkkivalo (B) — Arvo ei ole normaalilla alueella.

CAN-väylän lukemat

Verkon tila

Aktiivinen

- Järjestelmä toimii odotetusti. Monitorin lisäksi dataväylään on yhdistetty vähintään yksi ohjausyksikkö, joka myös vaihtaa tietoja väylää pitkin.

Passiivinen

- Monitori ei vaihda tietoja muiden dataväylään yhdistettyjen ohjausyksiköiden kanssa. Jos monitori on ainoa dataväylään yhdistetty ohjausyksikkö, lukema kohdassa "Viestien kokonaismäärä" kasvaa mutta verkko pysyy tilassa "ei toiminnassa".

Viestien kokonaismäärä

Viestien kokonaismäärä koskee dataväylän kautta lähetettyjen viestien määrää. Jos kone on käynnissä, tämä lukema kasvaa jatkuvasti, sillä ohjausyksiköt lähettävät tällöin aina viestejä dataväylää pitkin.

Jännitteet "CAN High" ja "CAN Low"

Huippujännite on korkein edellisen kylmäkäynnistyksen jälkeen esiintynyt keskiarvo. Jännitemittauksen keskiarvo lasketaan joka sekunti. Jännitteiden "CAN High" ja "CAN Low" huippuarvot ovat yleensä välillä 1,8 - 3,3 V.

HUOMAA: Näyttö suorittaa kylmäkäynnistyksen, jos se on ollut epäaktiivinen 48 tunnin ajan, jos sen jatkuvan virran syöttö on katkaistu tai jos sille on suoritettu 20 lämminkäynnistystä.

Väylän käyttöaste

Dataväylää koskevat tiedot välittyvät ohjausyksiköiden välisissä viesteissä. John Deeren työkoneiden CAN-väylän siirtonopeus on 250 kbd. Tämä merkitsee sitä, että väylä pystyy kytkemään jännitteen enimmillään 256 000 kertaa sekunnissa viestien lähettämistä varten. Tällöin väylän käyttöaste on 100 %.

Jos ohjausyksikkö (esim. jokin työkone) toimii odotetusta poikkeavasti, syynä voi olla se, että väylän käyttöaste on vähintään 45 prosenttia. Eräät ohjainyksiköt eivät pysty lähettämään ja ottamaan vastaan kaikkia tarvittavia viestejä väylän suuren kuormituksen vuoksi.

HUOMAA: Jotkin ISOBUS-työkoneet eivät toimi, jos väylän kuormitus ylittää 25 %.

Toimiva StarFire-vastaanotin kuormittaa väylää 5–7 %.

Työkoneiden tai GPS-vastaanotinten liitinten irrottaminen voi pienentää väylän käyttöastetta.

Siirtonopeus

Siirtonopeus ilmaisee nopeuden, jolla dataväylä toimii. ISOBUS-työkoneiden ja John Deeren työkoneiden dataväylä toimii 250 kbd:n nopeudella. Kaikkien tähän järjestelmään yhdistettävien ohjausyksiköiden tulee toimia 250 kbd:n nopeudella. Muutoin ohjausyksiköt eivät toimi moitteettomasti.

Dataväylän tila ja virheiden määrät

Dataväylällä voi olla neljä erilaista tilaa:

- Toiminnassa – Dataväylä toimii häiriöttä.
- Passiivinen – Passiivisia virheitä esiintynyt.
- Varoitus – Väylässä ilmennyt varoitustason virheitä.
- Pois päältä – Väylässä ilmennyt virheitä, jotka johtavat väylän kytkeytymiseen pois päältä.

Jos jokin näistä virheistä esiintyy, näyttö tallentaa muistiin virheen esiintymiskertojen lukumäärän.

Passiivisten virheiden määrä

- Jos tämä lukema on suurempi kuin nolla, jokin dataväylään yhdistetty ohjausyksikkö ei ole saanut kaikkia viestejä. Tärkeitä tietoja on saatettu menettää. Tämä johtuu mitä todennäköisimmin dataväylän korkeasta käyttöasteesta.

Väylävaroitusten määrä

- Jos tämä lukema on suurempi kuin nolla, jossakin dataväylään yhdistetyssä ohjausyksikössä esiintyy häiriöitä.

Pois käytöstä olevien väylien määrä

- Jos tämä lukema on suurempi kuin nolla, jossakin dataväylään yhdistetyssä ohjausyksikössä esiintyy häiriöitä. Tietty määrä viestejä puuttuu eikä se ota enää vastaan viestejä. Tärkeitä tietoja on menetetty. Tämä häiriö esiintyy mitä todennäköisimmin siinä tapauksessa, että CAN-väylän käyttöaste on korkea.

Ylivuotovirheiden määrä

- Ylivuotovirheiden esiintyminen siihen, että dataväylään yhdistettyihin sovelluksiin tai ohjausyksiköihin saapuu viestejä nopeammin kuin mitä ne pystyvät käsittelemään. Tämä johtaa tärkeiden viestien kadottamiseen ja järjestelmän toimintahäiriöön. Tämä häiriö esiintyy mitä todennäköisimmin siinä tapauksessa, että CAN-väylän käyttöaste on korkea.

Verkko

Verkko-välilehti näyttää JDLINK-modeemin, verkkoyhteyden ja asiakkaan omistaman SIM-kortin diagnostiikkalukemat.

JDLINK-modeemi on yksi pääkomponenteista, joita tarvitaan John Deeren telematiikkaratkaisuihin, kuten

JDLINK, Service ADVISOR -järjestelmän etäkäyttö ja John Deere -etänäytön käyttö (RDA).

JDLINK-modeemi sisältää laiteohjelmiston, mobiilimodeemin ja SIM-laitteen. Se lähettää ja vastaanottaa tietoja sekä viestejä mobiiliverkkojen välityksellä.

RA tarvitsee keskeytymättömän mobiiliverkkoyhteyden toimiakseen. JDLINK ei edellytä keskeytymätöntä mobiiliverkkoyhteyttä, koska JDLINK-modeemi pystyy tallentamaan tietoja jopa 1000 tunnin ajalta.

Ethernet-väylätiedot

Ethernet-väylätiedot näyttää diagnostiset yhteysongelmat kaikkien ohjainyksiköiden kanssa Ethernet-verkossa.

HUOMAA: G5-näyttö tukee vain ETH100-1- ja ETH100-2-laitteistoportteja.

Ethernet-väylätietojen näyttämät kohteet:

- *Ethernet Link Status* – Näyttää, verkko käytössä vai poissa käytöstä.
- *Internet-osoite* – Näyttää osoitetun tai staattisen IP-osoitteen, jota näyttö käyttää.
- *Siirretyt paketit* – Siirrettyjen pakettien määrä siitä alkaen, kun näyttö käynnistettiin.
- *Vastaanotetut paketit* – Vastaanotettujen pakettien määrä siitä alkaen, kun näyttö käynnistettiin.
- *Paketin virhe* – Vahingoittuneiden tai virheellisessä muodossa olevien vastaanotettujen pakettien määrä siitä alkaen, kun näyttö käynnistettiin.

- *Paketin katoaminen* – Niiden pakettien määrä, jotka katosivat ennen määränpäähän saapumista.
- *Nopeus* – Yhdistetyn Ethernet-verkon nopeus.
- *Yhdistettyjen laitteiden määrä* – niiden ohjainyksiköiden määrä, joiden IP-osoitteet näyttö näkee verkossa.
- *Yhteyden katkokset* – Yhteyden katkeamiskertojen määrä siitä alkaen, kun näyttö käynnistettiin.

Diagnostiikkakeskuksen piilottaminen



PC15331—UN—08JUL13
Diagnostiikkakeskuksen piilottaminen

Näyttö on diagnostiikkatilassa, kun ohjainyksikkö on valittu. Sovelluksen voi piilottaa näytöstä valitsemalla kohdan "Piilota diagnostiikkakeskus", minkä jälkeen etusivu palaa näyttöön.

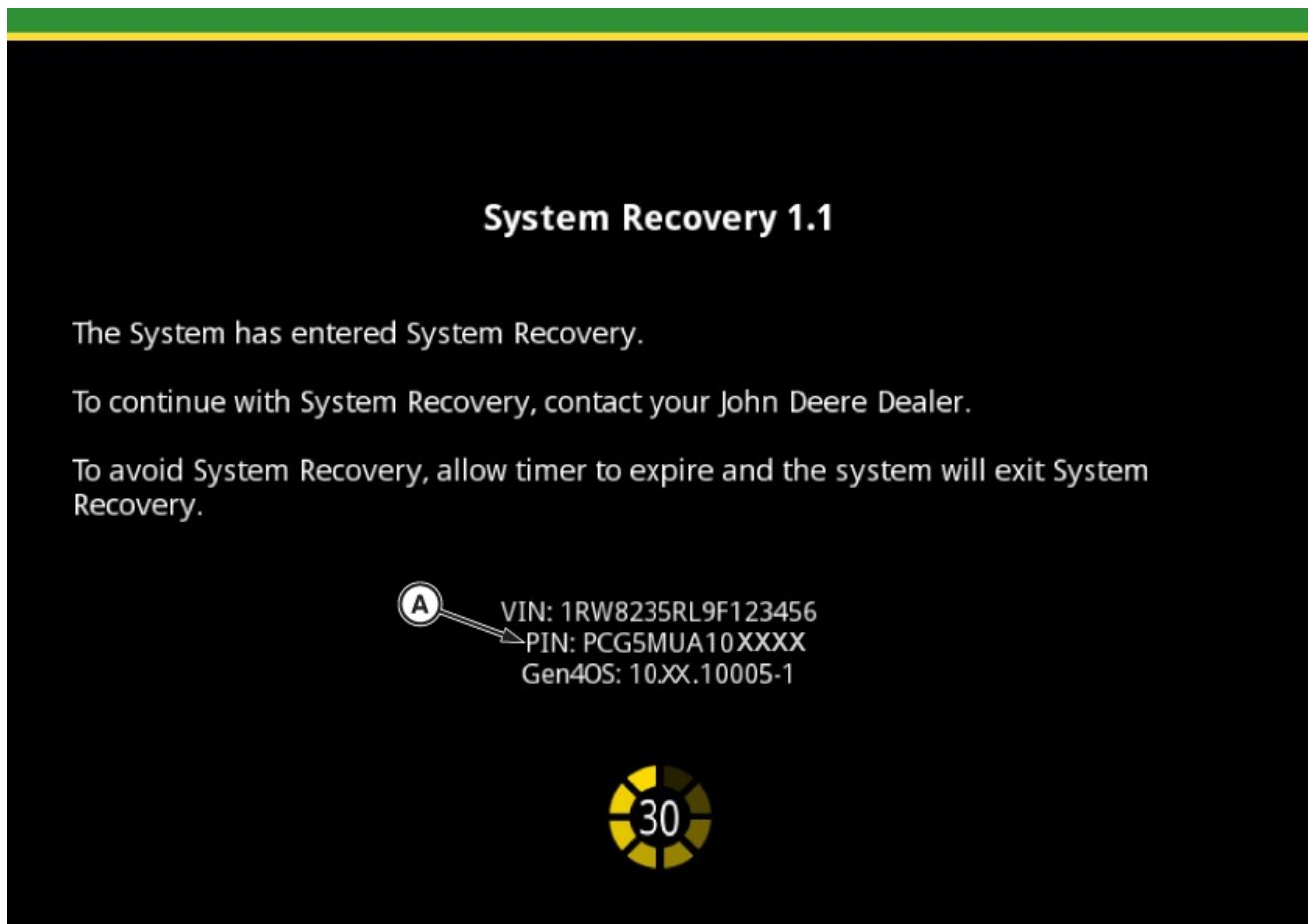
Piilotuspainike on hyödyllinen, mikäli kalibroinnin aikana on tarpeen siirtyä johonkin toiseen näyttöruudun osaan. Palaa takaisin samalle diagnostiikkasivulle valitsemalla Diagnostiikkakeskus-sovellus valikosta.

HUOMAA: Poistuminen tästä näytöstä ei ole suositeltavaa diagnostiikan aikana, sillä tämä voi heikentää suorituskykyä.

Poistu diagnostiikasta sulkemalla ohjausyksikön sivu.

ch177nn,1737363316123-22-20OCT25

Järjestelmän palauttaminen



PC620654—UN—14MAY24

A—Palautuksen PIN-koodi

Järjestelmän palautus yrittää suojata käyttäjän tietoja ja mahdollisesti pelastaa ne. Järjestelmän palautus käynnistyy, kun järjestelmä havitsee ristiriidan, joka saattaa johtaa haluttujen toimintojen vioittumiseen.

Näytön siirtyessä järjestelmän palautukseen näkyviin tulee aluksi 30 sekunnin ajastus järjestelmän palautukselle. Jatka järjestelmän palautusta ottamalla yhteyttä John Deeren jälleenmyyjään ja antamalla palautuksen PIN-koodi (A).

Näyttö palaa normaaliin toimintaan, jos ajastimen annetaan kulua loppuun. Jos tämä näyttö ei poistu, ota yhteyttä John Deeren jälleenmyyjään ja anna palautuksen PIN-koodi (A).

ZIDXK1X,1770631899854-22-09FEB26

Vianetsintä – AutoTrac

AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit

AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit – Aina, kun AutoTrac kytkeytyy pois käytöstä, järjestelmä antaa kaksi äänimerkkiä. Näitä seuraa varoitus, joka kertoo, miksi se kytkeytyi pois käytöstä. Viestit kertovat myös, miksi AutoTrac ei kytkeytynyt käyttöön. Kytkeyty pois käytöstä -viestit ovat näkyvissä 7 sekuntia.

AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit	
Koodi	Viesti
702752.00	Mitään ei ole vielä tarkastettu
702752.01	Ohjauspyörää liikutettu
702752.02	Rengasnopeus liian alhainen
702752.03	Rengasnopeus liian suuri
702752.04	Väärä vaihde
702752.05	Ajouran numero muuttunut
702752.06	GPS ei toimi kahdella taajuudella
702752.07	SSU:ssa on aktiivisia vikakoodeja
702752.08	Edellinen siirtymä OK
702752.09	GSD-viestit vialliset
702752.10	Ei rinnakkaisreititystä
702752.11	Avainkortti puuttuu
702752.12	Suuntavirhe liian suuri
702752.13	Reittivirhe liian suuri
702752.14	Istuimen kytkin auki
702752.15	Öljyn lämpötila on liian matala
702752.16	TCM puuttuu varustuksesta
702752.17	Väärä aktivointikoodi
702752.18	Diagnostiikkatilan ohjausventtiili
702752.19	Leikkuupuimurin leikkuuterän kytkin pois
702752.20	Leikkuupuimurin tie/pelto-kytkin kytketty
702752.21	Jännite ei vakaa
702752.22	AutoTrac liian kauan aktiivinen peruutettaessa
702752.23	AutoTrac liian kauan aktiivinen alle pienen nopeuden rajan
702752.24	Kaarevuus liian suuri
702752.25	Kone ei kulje eteenpäin
702752.26	ELX-putken paine alhainen (sammutus)
702752.27	Hammaspyörän tiedot virheelliset
702752.28	Aktivointikatkaishimen tiedot virheelliset
702752.29	Virtalukon viesti virheellinen
702752.30	Ajosilppurin AutoTrac/rivinojauksen katkaisin pois päältä
702752.31	SPFH-pikapysäytyskatkaisin käytössä
702752.32	AutoTrac ei käytössä
702752.33	Hakee ajolinjaa
702752.34	Viivan seuranta
702752.35	Tuntematon suunta
702752.36	GPS-siirto liian suuri
702752.37	Ulkona riviltä
702752.38	Tunnistimen käyttämättömyystilan aikakatkaisu
702752.39	Virheellinen viestisarja
702752.40	Kone ei saavuta komennon mukaista ajouran kaarteisuutta

702752.41	Koneen GPS-nopeus ei vastaa pyörien pyörimisnopeuteen perustuvaa koneen nopeutta
702752.42	Nykyinen kaarevuus ei täsmää
702752.43	Kone on pysäköintivaihteella
702752.44	Ohjauksen varakomentojen viestin aikakatkaisu
702752.45	Varaohjauksen tilan viestin aikakatkaisu
702752.46	Istuimen kytkimen tiedot virheelliset
702752.47	Ajoneuvon tunnistenumero virheellinen
702752.48	Akseliväli virheellinen
702752.49	TCM (maastorajausyksikkö) -tietoviestin aikakatkaisu
702752.50	Koneen automaatioviestin aikakatkaisu
702752.51	Koneen kallistuma- tai kiertymäviestin aikakatkaisu
702752.52	Pyörään perustuvan nopeus- tai suuntaviestin aikakatkaisu
702752.53	Ajouratietojen aikakatkaisu
702752.54	Tuntematon ohjauksen ohjausyksikön virhe
702752.55	AutoTrac Universalin lämpötila ei sallitulla alueella
702752.56	AutoTrac liian kauan aktiivinen nelipyöräohjauksessa
702752.57	Kone rapuohjauksessa
702752.58	Valtuutus ei sallittu
702752.62	Varattu
702752.63	Älä tee mitään

cl47125,1708283950104-22-18FEB24

Vianetsintä

HUOMAA: AutoTrac on säädetty toimimaan asianmukaisesti useimmissa pello-olosuhteissa ja eri työkonien kanssa. Epätavallisissa olosuhteissa kuljettaja voi käyttää lisäasetuksia järjestelmän hienosäätämiseksi tiettyjä pello-olosuhteita ja työkonien varten. Ohjausherkyyden säätämistä tulisi kokeilla ennen seuraavien vaiheiden käyttämistä.

Tarkista ja korjaa muut ongelmat ennen säätöä. Tee tarvittavat mekaaniset tarkastukset ja kalibroinnit asiaankuuluvan koneen kautta. Jos tätä vaihetta ei suoriteta, konevikoja saattaa esiintyä tai kuljettaja hukkaa aikaa säätäessään järjestelmää, jota ei voi säätää.

Liiallinen pyörien liike: AutoTracin yleinen suorituskyky on hyväksyttävä, mutta pyörät nykivät nopeasti edestakaisin.

Herkästi muuttuva S-ajokuvaio: Jatkuva edestakaista liikettä on havaittavissa, kun katsotaan koneen keulan yli. Liikettä on havaittavissa, mutta näytössä esitetty reitiltä poistuminen (etäisyys A–B-linjalta) on usein suhteellisen pieni.

Hitaasti muuttuva S-ajokuvaio: AutoTracin toiminta vaikuttaa hitaalta, kun linjalla yritetään pysyä, ja se vaelttaa hitaasti puolelta toiselle.

Heikko ajolinjalle hakeutuminen: AutoTrac vaikuttaa hitaalta ajolinjan haun aikana. Traktori pysyy jommallakummalla puolella ajolinjaa pitkän aikaa ennen ajolinjalle kohdistumista.

Liian herkkä ajolinjalle hakeutuminen: AutoTrac ylittää ajouran ja jatkaa ylikompensointia ajouralle hakeutumisen aikana, mikä aiheuttaa tiheästi mutkittelevan liikkeen.

Seuranta kaarteen ulkopuolella: AutoTrac toimii hitaasti kaarevalla ajouralla, mikä aiheuttaa halutun ajouran puolelta toiselle hitaasti mutkittelevan liikkeen. Tämä ajolinja seuraa usein haluttua ajolinjaa sen ulkopuolelta.

Seuranta kaarteen sisäpuolella: AutoTrac tekee usein nopeita muutoksia kaarevan reitin tilassa, mikä aiheuttaa tiukan S-ajolinjan tai sen, että ajolinja haetaan halutun ajolinjan sisäpuolelta.

HUOMAA: Lisätietoja vianmäärittämisestä on näytettöjen tiedostoissa.

Yleiset säädöt

Säätösuositukset:

- Ohjausherakkyys: Aseta arvoon 70 ennen muiden säätöjen määrittämistä. Säädä 10 yksikön välein.
- Reittipoikkeamakerakkyys: Säädä 20 yksikön välein.
- Suuntapoikkeamakerakkyys: Säädä 10 yksikön välein.
- Suuntakompensointi: Säädä 10 yksikön välein.
- Ohjauksen vastausherakkyys: Säädä 10 yksikön välein.
- Hakuherakkyys: Säädä 20 yksikön välein.
- Kaartumakerakkyys: Säädä 20 yksikön välein.

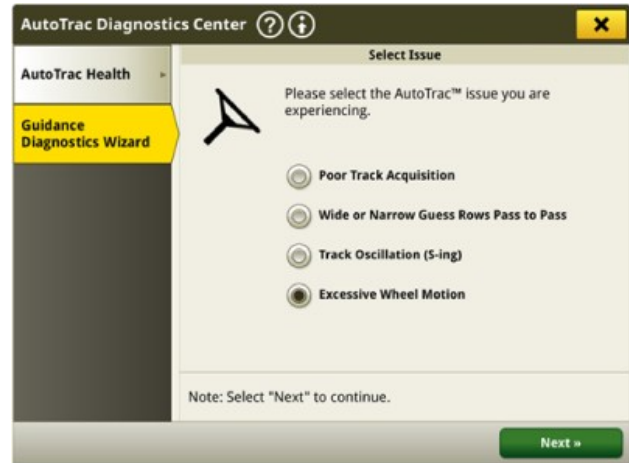
Yksi arvo kerrallaan: Yritä säätää asetuksia ongelmallisissa pelto-olosuhteissa, kun AutoTrac on käytössä. Toimi seuraavasti:

1. Aloita tehdasasetuksista. Ohjausherakkyysarvo vastaa Ohjausnäköm-älilähden arvoa. Kokeile asetukselle arvoa, joka soveltuu käyttöolosuhteisiin (70 betonilla, 100 useimmissa olosuhteissa, 120 pehmeällä maaperällä). Tätä lukua on ehkä vielä muokattava joksikin muuksi kuin ehdotetuksi asetukseksi.
2. Kun AutoTrac on aktiivinen ongelmallisissa olosuhteissa (kuten nopeus, maaperä tai renkaat), lisää tai vähennä Suuntapoikkeamakerakkyys-arvoa 10 yksikön välein.
3. Jos Suuntapoikkeamakerakkyys-arvoon tehty muutos ei vaikuta ongelmaan, palauta Suuntapoikkeamakerakkyys-parametri. Lisää tai vähennä Suuntakompensointi-arvoa samoin kuin edellisessä vaiheessa.
4. Jos mikään edellä mainituista vaiheista ei toimi, palauta suuntakompensoinnin arvo ja lisää tai

vähennä ohjauksen vastausherakkyysarvoa samalla tavalla kuin edellisissä vaiheissa.

Asetusten yhdistäminen: Jos edellä annetut ohjeet eivät tarjoa riittävää suorituskykyä ja kuljettaja on oppinut havaitsemaan, kuinka eri parametrit vaikuttavat AutoTrac-suorituskykyyn, kuljettaja voi kokeilla yhdistellä erilaisia parametriasetuksia AutoTracin ollessa käytössä.

Ajolinjan ohjauksen ohjattu diagnostiikkatoiminto



PC689866—UN—26SEP25

Ajolinjan ohjauksen ohjattu diagnostiikkatoiminto -välilehti

Ajolinjan ohjauksen ohjattu diagnostiikkatoiminto tarjoaa vaiheittaisen vianetsinnän yleisiin ajolinjan ohjausongelmiin.

HUOMAA: Ajolinjan ohjauksen ohjattu diagnostiikkatoiminto on käytävissä vain koneissa, joissa on AutoTrac-järjestelmän AT2-kokoonpano. Nämä tiedot ovat saatavilla AutoTrac-kuntosivulla kohdassa AutoTrac-järjestelmä → AutoTrac-tila.

Valitse radiopainike, joka vastaa kohtaamaasi ongelmaa:

- Huono ajolinjan haku – joko kone pysyy sivussa linjalta pitkän aikaa ennen palaamista linjalle tai se ohjaa ajolinjasta ohi ja jatkaa ylikompensointia ajolinjan hakemisen aikana.
- Leveät/kapeat ajolinjan välit kierrosten välillä – kierrosten välillä on epätasaiset välit, mutta väli pysyy pois päältä koko kierroksen ajan, mikä johtaa koko kierroksen tasaiseen siirtymäarvoon.
- S-mallinen liike – jatkuvaa edestakaista liikettä on havaittavissa, kun katsotaan koneen keulan yli.
- Liiallinen pyörien liike – AutoTracin yleinen suorituskyky on hyväksyttävä, mutta pyörät nykivät nopeasti edestakaisin.

cl47125,1705350329386-22-01OCT25

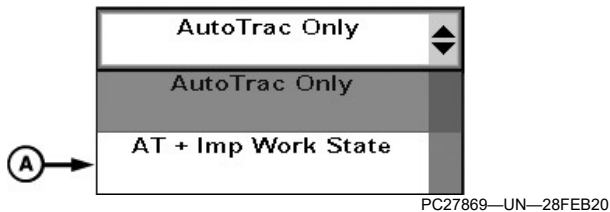
Vianetsintä—AutoTrac-kääntöautomaatiikka

Vianetsintä Active Implement Guidance -ohjauksella

Aktiivinen työkoneen ohjaus

Kun työkoneen ajolinjan ohjaus ja AutoTrac-kääntöautomaatiikka ovat käytössä, voit estää työkoneen ohjautumisen loppukäännöksissä seuraavilla asetuksilla:

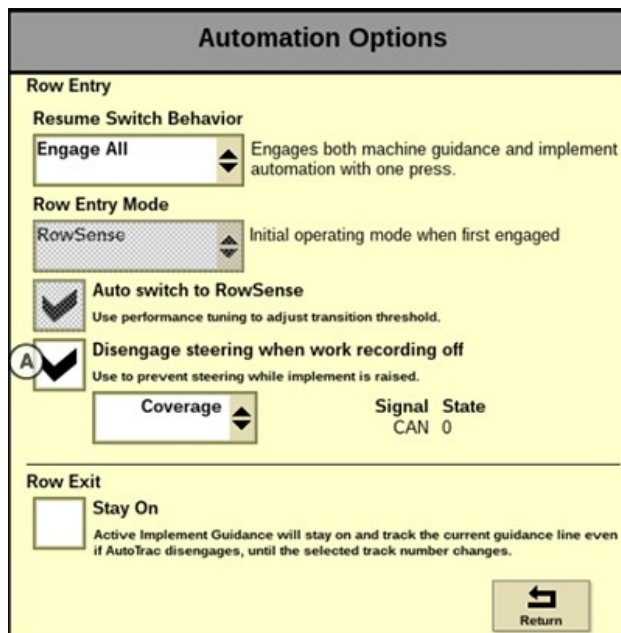
Toiminnevalitsin 1100 (UCC1)



A—AT + työk. työtila

1. Valitse ISOBUS VT -toiminteesta Toiminnevalitsin 1100.
2. Valitse joko Työkoneen ohjausasetukset -painike tai Työkoneen vaihtajan asetukset -painike.
3. Valitse Kytkemisvaatimus-asetuksen avattavasta valikosta AT + Työk. työtila (A).

Toiminnevalitsin 1100 (UCC2 sarjanro PCXL01C201000—)



A—Ohjauksen käytöstäpoiston valintaruutu

1. Valitse ISOBUS VT -toiminteesta Toiminnevalitsin 1100.
2. Valitse Aktiivinen työkoneen ohjaus -toiminnevalitsin.
3. Valitse Asetukset-välilehdeltä Automaation asetukset.

4. Lisää valinta valintaruutuun Poista ohjaus käytöstä, kun työn tallentaminen on pois päältä (A).

ct47125,1705351301467-22-24SEP25

Kunnossapito – Kalibroinnit

Huolto ja kalibroinnit



Huolto ja kalibroinnit

PC28795—UN—29AUG22

Sovelluksen "Huolto ja kalibroinnit" avulla käyttäjä voi asetella huoltovälit ja kalibroida koneen komponentteja.

Siirry huoltoon ja kalibrointeihin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Traktorin asetukset -välilehti.
3. Valitse toiminne Huolto ja kalibroinnit.

ct47125,1708284386704-22-18FEB24

Huoltotarkastukset

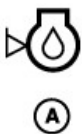
HUOMAA: Huoltotarkastukset kuuluvat traktorin varustukseen, jos näin on määritelty oston yhteydessä.

Huoltotarkastukset tulee suorittaa koneen ollessa tasaisella maalla ja moottorin ollessa sammutettu. Odota vähintään 40 minuuttia moottorin sammuttamisen jälkeen ennen nestemäärien tarkastamista.

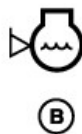
Merkkivalo ilmaisee tarkastuspisteen tilan.

- Vihreä valo — normaali määrä
- Punainen valo — määrä on liian suuri tai liian pieni

Seuraavat tarkastuspisteet ovat käytettävissä:



A



B

PC17385—UN—15MAY14

A—Moottorin öljymäärä
B—Moottorin jäähdytysnesteen määrä

- Moottorin öljymäärä (A)
- Moottorin jäähdytysnesteen määrä (B)

DX,PC,MAINT,SERVCHECK-22-07APR17

Huoltovälit

Kohdat "Huoltovälit" muistuttavat käyttäjää siitä, milloin säännölliset huoltotoimenpiteet koneessa ovat välttämättömiä.

Voit luoda uuden huoltovälin valitsemalla painikkeen "Lisää huoltoväli". Lisättävien huoltovälien määrälle ei ole määritelty ylärajaa.

Huoltovälin luomisen jälkeen kyseinen huoltoväli on nähtävissä luettelossa. Huoltovälin yhteydessä on ilmoitettu huoltovälin nimi, kulunut aika ja huollon määräaika.

- Käyttäjä valitsee huoltovälin yksilöimiseen tarvittavan nimen.
- Kohta "Kulunut aika" ilmoittaa viimeksi suoritettun huoltovälin nollauksen jälkeen kertyneiden käyttötuntien määrän.
- Kohta "Aikaväli" ilmoittaa käyttötuntien määrän huoltojen välillä.

Aikavälit on järjestetty kasvavaan järjestykseen pienimmästä tuntimäärästä alkaen. Tämän jälkeen huoltovälit on sijoitettu aakkosnumeeriseen järjestykseen siten, että numerot tulevat ennen kirjaimia.

Järjestelmä muistuttaa käyttäjää koneen huollon tarpeesta kaksikymmentä tuntia ennen huoltovälin umpeutumista. Viestin kuitaamisen jälkeen järjestelmä muistuttaa käyttäjää lähestyvistä huolloista jokaisen käynnistytyn yhteydessä siihen saakka, kunnes huoltoväli on nollattu.

DX,PC,MAINT,SERVINTERVAL-22-23DEC15

Kalibroinnit

Tämän sovelluksen avulla voi suorittaa renkaiden luiston ja tutkan kalibroinnin.

Tutkan kalibrointi



Tutkan kalibrointi

PC23946—UN—22MAR17

Tutka täytyy kalibroida, kun se asennetaan koneeseen ensimmäisen kerran. Tutka täytyy kalibroida myös, jos tutkanopeuden ja todellisen ajonopeuden välillä on ero, kun traktoria ajetaan kuormittamattomana kovalla alustalla.

HUOMAA: Tuulisissa olosuhteissa tutkanopeus voi olla epätarkka esimerkiksi lentävien lehtien, pölyn ja hiekan vuoksi.

Renkaiden luiston kalibrointi



PC23947—UN—22MAR17

Renkaiden luiston kalibrointi

Kalibroi renkaiden luisto, mikäli tutkanopeus ja rengasnopeus poikkeavat toisistaan, kun traktoria ajetaan kuormittamattomana kovalla alustalla.

Tee kalibrointi, kun ajat kuormaamatonta konetta kovalla, kuivalla, puhtaalla ja tasaisella alustalla.

HUOMAA: Renkaiden luiston kalibrointi on käytettävissä vain järjestelmään yhdistetyn ja kalibroidun tutkayksikön yhteydessä.

Varmista ennen renkaiden luiston kalibrointia, että tutkanopeus on mitattu tarkasti ja oikein.

ct47125,1708284386858-22-18FEB24

Kunnossapito—Huolto

Näytön puhdistus

TÄRKEÄÄ: Puhdista näyttö aina virta sammutettuna. Näytön puhdistaminen sen käytön aikana voi johtaa tahattomiin painikkeiden valintoihin.

Kun haluat puhdistaa monitorin, sammuta siitä virta ja pyyhi näyttö pehmeällä liinalla ja puhdistusaineella, joka ei sisällä ammoniakkia, kuten esim. John Deeren lasin- tai yleispuhdistusaine.

DX,PC,CLEAN,DISP-22-21OCT16

Tehdastietojen palautus



PC20398—UN—09DEC14

Tiedostonhallinnan asetukset

Avaa Tehdastietojen palautus -toiminto valitsemalla Tiedostonhallinta-sovelluksen yläosasta kohta Asetukset.

Palauta tiedot tehdasasetuksiin, kun näyttö siirtyy käyttäjältä toiselle. Toiminto poistaa kaikki käyttäjätiedot näytöstä, ja sitä ei voida kumota. Käyttäjätietoihin sisältyvät asetus- ja dokumentointitiedot, ajolinjan ohjaustiedot, summat sekä mukautetut työsiivousohjeet. Lisenssi-, kieli- ja alueasetuksia ei nollata. Uudelleenkäynnistys on tarpeen nollauksen jälkeen.

Tehdastietojen nollaus G5 CommandCenter -näytössä on tarpeen ennen koneen myymistä.

Tehdastietojen nollaus G5 Universal -näytössä on tarpeen ennen näytön myymistä.

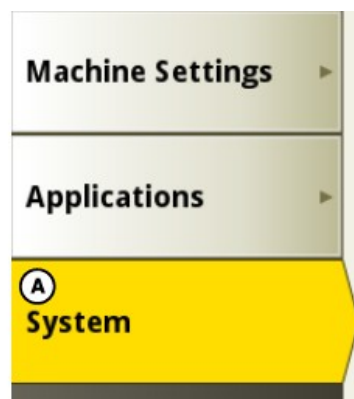
1. Valitse Valikko.



Valikko

PC28961—UN—24APR23

2. Valitse Järjestelmä-välilehti.



PC28821—UN—21SEP22

Järjestelmä-välilehti

3. Valitse tiedostonhallinta.



PC28785—UN—29AUG22

Tiedostonhallinta

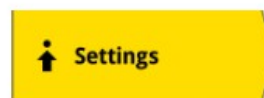
4. Valitse asetukset.



PC28970—UN—24APR23

Asetukset

5. Valitse Asetukset-välilehti.



PC29090—UN—08MAY23

Asetukset-välilehti

6. Valitse Aloita tehdastietojen palautus.



PC29091—UN—08MAY23

7. Noudata näytön kehoitteita.

ch177nn,1660729958790-22-15OCT25

Hakemisto

A	Uudelleenaktivointi seuraavalla ajolinjalla 04H-16
AB-kaaret	C
Asetukset 05A-4	COM-porttiasetukset 04B-10
Esteet 04H-23	CommandCenter™
Suora reitti 04H-23	Näyttömallit 04A-1
Ajolinjan ohjaus	E
AB-kaaret	Elektroninen näyttö, asianmukainen käyttö 02A-3
Esteet 04H-23	Etsi ajolinja 04H-14
Suora reitti 04H-23	
Ajolinjojen etäisyys 04H-12	G
Asetukset	GPS-vastaanotin 04G-1
Ajolinjan vaihto 04H-10	H
Kaareva reitti 05A-4	Huolto ja kalibroinnit 07A-1
Käännöksen ennakointi 04H-18	Huoltotarkastukset 07A-1
Päävirtakytkin 04H-23	Huoltovälit 07A-1
Reittiäänne 04H-23	
Valopalkki 04H-13	I
Ympyräreitti 05A-1	ISOBUS VT 04F-1
AutoPath 04H-7	ISOBUS-työt 04C-17
AutoPath-karttatiedot 04H-13	J
AutoTrac	Järjestelmäkomponentti
Aktivointikatkaisin 04H-15	Tie- ja aktivointikatkaisin 04H-12
Kytke 04H-15	K
Ota käyttöön 04H-15	Kaarevan ajolinjan asetukset 05A-4
Pois käytöstä -viestit 04H-19, 06B-1	Kalibroinnit
Poista käytöstä 04H-22	Renkaiden luisto 07A-1
Tilan ympyräkaavio 04H-14	Tutka 07A-1
Enimmäisnopeudet 04H-16	Koneen tila 07A-1
Etsi ajolinja 04H-14	Konemonitori 04B-11
Luo ajoura 04H-14	Käännöksen ennakointi 04H-18
Mukautuvat kaaret	AutoTrac 04H-18
Esteet 04H-18	L
Suora reitti 04H-24	Liput 04C-15
Ohjauksen optimointi 05A-1	Luo ajolinja 04H-14
Reittisarja 04H-12	M
Vaihda ajoura 04H-12	Mukautuvat kaaret
Vianetsintä 06B-1	Asetukset 05A-4
Vähimmäisnopeudet 04H-16	Esteet 04H-18
Ajolinjan vaihto 04H-10	Suora reitti 04H-24
Ajolinjojen etäisyys 04H-12	N
Aktiivisuuden seuranta 04H-22	Näyttökuvat 04D-5
Aktivointikatkaisin 04H-15	Näytön ohjeet 04A-2
Asetukset	
Ajolinjan ohjaus 04H-23	
Pääohjaus 04H-23	
Asetusten hallinta 04C-21	
AutoTrac	
Aktiivisuuden seuranta 04H-22	
Aktivointikatkaisin 04H-15	
Kytke 04H-15	
Käännöksen ennakointi 04H-18	
Ota käyttöön 04H-15	
Pois käytöstä -viestit 04H-19, 06B-1	
Poiskytkentä, käytöstä poistaminen 04H-22	
Poista käytöstä 04H-22	
Tilan ympyräkaavio 04H-14	

O

Ohjelmisto

Asenna.....	04E-2
Lataus.....	04E-2
Palautus	04E-2
Päivitys	04E-2
Versiot.....	04E-2

P

Poiskytkentä, käytöstä poistaminen

AutoTrac	04H-22
----------------	--------

Päivitys

Asenna.....	04E-2
Lataus.....	04E-2
Ohjelmisto	04E-2
Palautus	04E-2

R

Reittiäännet	04H-23
Renkaiden luiston kalibrointi.....	07A-1

S

Siirtokuvat, varoitus, tekstittömät	02C-1
StarFire-vastaanotin	04G-1
Suoritusnäyttö	04C-18
Tallennus	04C-18

T

Tavaramerkit.....	2
Tie- ja aktivointikatkaisin	04H-12
Tiedostonhallinta	
Vienti	
Näyttökuvat	04D-5
Tilatietojen keskus	04A-3
Toiminne	
Etäkäytön (RA) näkymä ja hallinta	
Vaiheet näytön etäkäytön aloittamiseksi	
ulkopuolisesa hallintaa varten	04N-1
Toiminnevalitsimet	04A-3
Toiminta	
Pellon asetukset	
Asetus	04C-5
Pellon valinta.....	04C-4
Toiminteet	
Asetusten hallinta.....	04C-21
Diagnostiikkakeskus.....	06A-1
Huolto ja kalibroinnit.....	07A-1
ISOBUS VT	04F-1
Konemonitori	04B-11
StarFire-vastaanotin.....	04G-1
Suoritusnäyttö.....	04C-18
Video	04C-20
Traktori, turvallinen käyttö	02A-3
Turvallisuus	
Traktori, turvallinen käyttö	02A-3

Turvallinen kunnossapito	02A-2
Turvallisuustiedot	
Koneen mukana matkustaminen autonomisen	
käytön aikana.....	02A-7
Oikea etäisyys autonomisen käytön aikana	02A-7
Turvamerkki	
Autonomisen käytön turvallisuus	02B-1
Turvallisuus, askelmat ja kahvat	
Askelmien ja kahvojen oikea käyttö.....	02A-2
Turvallisuus, välttä korkeapaineisia nesteitä	
Varo korkeapaineisia nesteitä	02A-6
Tutkan kalibrointi.....	07A-1
Työasetukset	04C-16
Työsivu	04A-2

U

USB-asema

Parhaat käytännöt	04D-5
Vaatimukset	04D-5

V

Valikko	04A-2
Valopalkin asetukset.....	04H-13
Varoitussiirtokuvat, tekstittömät	02C-1
Vianetsintä	
Ajoinjan ohjaus	06B-1
Video	04C-20

Y

Yhteensopivuus	04J-2
Ympyräreitin asetukset.....	05A-1
Ympyräreitti	
Asetukset	05A-1

