

Različica programske opreme
CommandCenter™ 4. generacije: 10.32.3817-XXX



JOHN DEERE

NAVODILO ZA UPRAVLJANJE

CommandCenter™ 4. generacije

OMPFP26787 IZDAJA J5 (SLOVENIAN)

John Deere Ag Management Solutions



Navodila

Uvod

Zahvaljujemo se vam za nakup izdelka John Deere.

Pazljivo **PREBERITE TA NAVODILA**, da se naučite pravilno uporabljati in servisirati izdelek. Če tega ne boste storili, lahko povzročite telesne poškodbe ali okvare stroja. Ta navodila in varnostna nalepka na izdelku so lahko na voljo tudi v drugih jezikih. Za naročilo glejte www.techpubs.deere.com (Ag&Turf/JDPS), www.johndeereinfo.com (C&F) ali se obrnite na zastopnika za John Deere.

TA NAVODILA OBRAVNAVAJTE kot sestavni del vašega izdelka, ob prodaji pa morajo ostati skupaj s izdelkom.

MERSKE ENOTE v tem priročniku so podane v metričnih enotah in enotah, ki se uporabljajo v ZDA. Uporabljajte samo pravilne nadomestne in pritrilne dele. Za metrične oz. colske vijake potrebujete različne vijačne ključe.

OZNAKE "DESNO" IN "LEVO" so podane gledano v smeri izdelka ali priključka, ki se giblje naprej.

VPIŠITE IDENTIFIKACIJSKE ŠTEVILKE IZDELKA (PIN) v poglavju Tehnični podatki ali številke izdelka. Vestno si zapišite vse številke, ki so lahko v primeru kraje izdelka v veliko pomoč. Informacije o številki PIN so v pomoč pri naročanju delov. Priporočamo vam, da identifikacijske številke napišete še na drugo varno mesto.

Program podpore John Deere vključuje **GARANCIJO** za stranke, ki svojo opremo uporabljajo in vzdržujejo, kot je opisano v tem priročniku. Garancija je pojasnjena v garancijskem certifikatu ali izjavi, ki ste jo dobili ob nakupu.

Ta garancija vam zagotavlja, da bo družba John Deere podpirala svoje izdelke, če se v garancijskem obdobju na njih pojavijo napake. V nekaterih primerih bo družba John Deere ponudila tudi terenske izboljšave, pogosto brezplačno, tudi če je izdelku potekla garancija. Če boste opremo zlorabili ali spremenili tako, da bo njena zmogljivost drugačna od prvotnih tehničnih specifikacij,

bo garancija nična, terenske izboljšave pa bodo lahko zavrnjene.

Če niste prvotni lastnik tega izdelka, vam priporočamo, da se obrnete na svojega zastopnika za John Deere in mu sporočite serijsko številko. Tako vas bo podjetje John Deere lažje obveščalo o izboljšavah in novostih.

DX,IFC5E-82-08SEP25

John Deere vam je na voljo



TS201—UN—15APR13

Zadovoljstvo kupca je za družbo John Deere pomembno.

Naši zastopniki si prizadevajo, da vam zagotovijo hitre, učinkovite dele in storitve:

- Vzdrževanje in nadomestni deli za podporo vaše opreme.
- Usposobljeni servisni tehniki in potrebna diagnostična orodja ter orodja za popravila za servisiranje vaše opreme.
- **Na voljo so nadomestni deli John Deere, storitve popravil in informacije za vzdrževanje ali popravila. Za več informacij obiščite deere.com ali deere.ca**

DX,IFC,JDS-82-30SEP25

Blagovne znamke

Blagovne znamke	
APEX™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
ArcGIS™	Blagovna znamka družbe Esri
AutoPath™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
AutoTrac™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
BeeLine™	Blagovna znamka družbe Relish Technologies Ltd.
Bluetooth®	Blagovna znamka družbe Bluetooth SIG
CommandARM™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
CommandCenter™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
CommandQuad™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
CommandPro™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
e18™	Blagovna znamka družbe Deere & Company

e23™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
Efficiency Manager™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
Field Doc™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
GreenSeeker®	Blagovna znamka družbe Trimble Navigation Limited Corporation
GreenStar™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
Hagie™	Blagovna znamka družbe Hagie Manufacturing Company
iGrade™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
IMS™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
iTEC™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
IVT™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
JDLink™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
PowerShift™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
RowSense™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
SeedStar™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
See & Spray	Blagovna znamka družbe Deere & Company
Service ADVISOR™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
StarFire™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
StellarSupport™	Blagovna znamka družbe Deere & Company
Trimble®	Blagovna znamka družbe Trimble
Wi-Fi®	Blagovna znamka združenja Wi-Fi Alliance

ch177nn,1685609353995-82-08JUN23

Knjigarna s tehničnimi informacijami John Deere

Ker se lahko izdelek spremeni po tiskanju tega dokumenta, v teh navodilih morda niso opisane vse funkcije izdelka. Pred uporabo preberite najnovejša navodila za uporabo. Kopijo dobite pri zastopniku za John Deere ali na spletni strani techpubs.deere.com.

CZ76372,000071F-82-04AUG25

Uporabniški priročnik na zaslonu

Uporabniški priročnik na prikazovalnikih 4. generacije je na voljo na prikazovalniku v aplikaciji Središče za

pomoč. Glejte Pomoč na zaslonu v razdelku Predstavitev prikazovalnika.

AL70325,00005A6-82-07NOV19

Prenos posodobitev programske opreme

Poskrbite, da je programska oprema prikazovalnika posodobljena z najnovejšo programsko opremo. Posodobitve programske opreme so na voljo pod:

<https://my.deere.com/software-downloads/software-manager/>

CZ76372,000071E-82-17JUN14

Komponente prikazovalnika CommandCenter 4. generacije

Prikazovalnik CommandCenter 4. generacije vsebuje naslednje komponente:

Ime za skladnost

Procesor 4600 – večfunkcijski krmilnik, integrirani strežnik višjega razreda (IPVS)

Procesor 4200 – večfunkcijski krmilnik, integrirani strežnik srednjega razreda (MVS)

Procesor 4100 – večfunkcijski krmilnik, integrirani cenovno ugodni strežnik (IAVS)

ch177nn,1685613981788-82-08JUN23

Vsebina

Stran

Stran

Varnost

Spoznavanje opozorilnih oznak	05-1
Razumevanje opozorilnih besed	05-1
Upoštevanje varnostnih navodil	05-1
Zagotovite varno vzdrževanje	05-2
Pravilna uporaba stopnic in držajev	05-2
Varno rokovanje z elektronskimi komponentami in nosilci	05-2
Pravilna uporaba elektronskega prikazovalnika	05-3
Varna uporaba sistemov za vodenje	05-3
Pravilno uporabljajte varnostni pas	05-3
Ne približujte se žetveni enoti	05-4
Čiščenje senzorjev vrste	05-4
Varno upravljanje traktorja	05-4
S sistemi za avtomatizacijo priključkov ravnajte varno	05-5
Previdnost pri puščanju tekočin pod visokim tlakom	05-6
Preberite uporabniški priročnik za uporabo krmilnika ISOBUS	05-6
Preprečite nesreče zaradi prevrnitve	05-6
Preprečite električne udare in požare	05-7
Izogibajte se daljnovidom	05-7

Opozorilne oznake

Varnostno opozorilo – AutoTrac je zaznan	10-1
Varnostno opozorilo – neprehodna meja	10-1
Varnostno opozorilo – krmilnik ISOBUS	10-1
Varnostno opozorilo – nepravilno delovanje pomožnega priključka ISO	10-1
Varnostno opozorilo – pomožna konfiguracija ISO	10-2
Varnostno opozorilo – ponovni zagon sistema	10-2
Varnostno opozorilo – namestitve programske opreme	10-2
Varnostno svarilo – povrnitev sistema	10-2

Podatki o skladnosti s predpisi

Identifikacija datumske kode	11-1
Obvestilo Ameriške zvezne komisije za komunikacije	11-2
Evrazijska ekonomska unija – EAC	11-2
Evrazijska ekonomska unija – EAC	11-3
Evrazijska gospodarska unija – EAC	11-5
Evrazijska gospodarska unija – EAC	11-8
Evrazijska gospodarska unija – EAC	11-11
Izjava EU o skladnosti	11-14
Izjava EU o skladnosti	11-15
Izjava EU o skladnosti	11-16
Izjava EU o skladnosti	11-17

Izjava EU o skladnosti	11-18
Izjava EU o skladnosti	11-19
Izjava EU o skladnosti	11-20
Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu	11-21
Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu	11-22
Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu	11-23
Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu	11-24
Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu	11-25
Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu	11-26
Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu	11-27

Predstavitev prikazovalnika

Zaslonska pomoč	15-1
CommandCenter 4. generacije	15-1
Procesor CommandCenter 4. generacije	15-1
Dodatni monitor	15-2
Struktura strani izvajanja	15-3
Središče za stanje	15-3
Programske bližnjične tipke	15-3
Meni	15-4
Aktivacija paketa Basics	15-4
Dodatne aktivacije	15-4
Predstavitvene aktivacije	15-4

Prikaz in zvok

Prikaz in zvok	20-1
Svetlost	20-1
Zvok	20-1
Več prikazovalnikov	20-1
Nastavitve za več prikazovalnikov	20-3
Umerjanje prikazovalnika	20-4

Datum in ura

Datum in ura	25-1
Sprememba trenutnega datuma	25-1
Sprememba trenutnega časa	25-1

Jezik in enote

Jezik in enote	30-1
Nastavitev jezika in merskih enot	30-1

Upravitelj programske opreme

Upravitelj programske opreme	35-1
Posodobitev programske opreme prikazovalnika in krmilne enote	35-1
Aktivacije	35-4

Service ADVISOR Remote

Service ADVISOR Remote	40-1
Ponovno programiranje vozil	40-1
Odpravljanje težav – ponovno programiranje	40-3

Nadaljevanje na naslednji strani

*Originalna navodila. Vse informacije, ilustracije in specifikacije v teh navodilih
za uporabo so osnovani na zadnjih informacijah pridobljenih v času publikacije.
Pridružujemo si pravico do sprememb.*

COPYRIGHT © 2025
DEERE & COMPANY
Moline, Illinois
All rights reserved.

	Stran		Stran
Uporabniki in dostop		Tortni prikaz stanja AutoTrac	65-20
Uporabniki in dostop	45-1	Omogoči sistem AutoTrac	65-21
Uporabniški profili	45-1	Onemogočite sistem AutoTrac, ko ga ne uporabljate	65-21
Skupine za dostop	45-1	Vklop sistema AutoTrac	65-21
Upravitelj postavitve		Stikalo za nadaljevanje	65-22
Upravitelj postavitve	50-1	Ponovni vklop sistema AutoTrac pri naslednjem prehodu	65-22
Nizi izvajalnih strani	50-1	Izklopi in onemogoči sistem	65-23
Uredi nabore izvajalnih strani	50-1	Najmanjša in največja hitrost	65-23
Vrstica z bližnjicami	50-2	Sporočila o izklopu AutoTrac	65-24
Vse izvajalne strani	50-2	Vodenje priključka AutoTrac (pasivno)	65-25
Dodaj, uredi ali podvoji zagonsko stran	50-3	Optimizacija krmiljenja	65-26
Pomikanje po izvajalnih straneh na glavni strani	50-3	AutoTrac RowSense	65-29
Upravitelj nastavitvev		Odpravljanje težav	65-30
Upravitelj nastavitvev	55-1	Avtomatizacija zavijanja AutoTrac	
Upravitelj opreme		Avtomatizacija zavijanja AutoTrac	70-1
Upravitelj opreme	60-1	Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za traktorje	70-2
Profil stroja	60-1	Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za kombajne	70-4
Profil priključka	60-1	Avtomatizacija zavijanja AutoTrac pri pršilniku	70-6
Vodenje AutoTrac		Odpravljanje težav	70-7
Vodenje AutoTrac	65-1	Funkcija Machine Sync	
Ročno vodenje	65-1	Funkcija Machine Sync	75-1
Splošne informacije	65-1	Združljivost funkcije Machine Sync	75-2
Nastavitve vodenja	65-1	Krmilniki sinhronizacije stroja	75-4
Napovedovanje zavoja	65-1	Upravljanje funkcije Machine Sync – vodilni stroj	75-5
Toni sledenja	65-2	Upravljanje sinhronizacije stroja – sledilo	75-6
Obvestilo o spremembi delovne širine	65-2	Polja in meje	
Prazne črte	65-2	Nabori mej in polj	80-1
Skupni signal	65-2	Upravljanje strank, kmetij in polj	80-1
Izbira sledi vodenja	65-2	Meje polja	80-2
Premik sledi	65-2	Meje polja	80-3
Premik krivulj AB	65-3	Priprava za delo, zemljevidi in zastavice	
Nastavitve svetlobnega droga	65-4	Priprava za delo	85-1
Nastavitve sledi krivulje	65-4	Skupni podatki o delu	85-2
Nastavitve okrogle sledi	65-5	Skupni podatki o delu	85-3
Razmik med sledmi	65-5	Zemljevidi	85-4
Občutljivost krmiljenja	65-6	Zastavice	85-6
Nastavi sled vodenja	65-6	Dajanje v skupno rabo	
Vodeno pridobivanje črte	65-6	Dajanje v skupno rabo	90-1
Ravno sledenje	65-7	Delovni monitor	
Quick Line	65-8	Delovni monitor	95-1
Vodenje na ravni sledi	65-8	Snemanje dela	95-1
Krivulje AB	65-8	Stroj v prostem teku	
Vodenje na krivulji AB	65-9	Opis delovanja mirovanja stroja	100-1
Snemanje ravne poti ali navigiranje okoli ovire	65-9	Upravljanje vozni prog	
Adaptivne krivulje	65-10	Upravljanje vozni prog	105-1
Vodenje po adaptivni krivulji	65-11	Nadzor stroja	
Snemanje ravne poti v adaptivni krivulji	65-11	Nadzornik stroja	110-1
Krmarjenje okoli ovire	65-12		
AutoPath	65-12		
Nastavitvev AutoPath	65-15		
Podrobnosti zemljevida AutoPath	65-18		
Okroglja sled	65-18		
Rob okrogle sledi	65-19		
Vodenje po okrogli sledi	65-19		
Sled zapolnjevanja meje	65-19		
Navodila za sled zapolnjevanja meje	65-19		
Nabor sledi	65-20		
Zamenjaj sledi	65-20		

Nadzor prekrivanja

Nadzor prekrivanja	115-1
Nadzor ročnega prekrivanja	115-1

Upravljanje razdelkov

Upravljanje razdelkov	120-1
Napredne nastavitve	120-3
Modul stanja razdelka	120-3
Nastavitve prekrivanja	120-4
Nastavitev delovanja	120-4
Primer nastavitve pred setvijo	120-5

Upravitelj datotek

Upravitelj datotek	125-1
Pogon USB	125-5
Posnetki zaslona	125-5

Diagnostično središče

Diagnostično središče	130-1
Diagnostika sistema	130-1
Diagnostika krmilnika	130-1
Diagnostične informacije	130-2
Skrij diagnostični center	130-2
Diagnostične kode napak	130-3
Informacije podatkovnega vodila CAN	130-3
Informacije o vodilu CCD	130-3
Vrednosti podatkovnega vodila CAN	130-4
Omrežje	130-5
Informacije o vodilu Ethernet	130-5

Vzdrževanje in umerjanje

Vzdrževanje in umerjanja	135-1
Preverjanje servisiranja	135-1
Vzdrževalni intervali	135-1
Kalibracije	135-1

ISOBUS VT

ISOBUS VT	140-1
-----------------	-------

Sprejemnik StarFire

Sprejemnik GPS StarFire	145-1
Daljinske posodobitve programske opreme StarFire	145-1

Video

Video	150-1
Video sprožilci	150-1

Nastavitve brezžičnega omrežja

Nastavitve brezžičnega omrežja	155-1
--------------------------------------	-------

Daljinski dostop do prikazovalnika

Daljinski dostop do prikazovalnika	160-1
--	-------

Nastavitve vrat COM

Nastavitve vrat COM	165-1
---------------------------	-------

Nastavitev upravljalnih elementov

Nastavitev krmilnih elementov	170-1
-------------------------------------	-------

Š servis in vzdrževanje

Čiščenje zaslona	175-1
Ponastavitev tovarniških podatkov	175-1

Odpravljanje težav

Obnovitev sistema	180-1
Posodobitev programske opreme ni uspela	180-1
Prilagojene nastavitve prikazovalnika	180-3

Varnost

Spoznavanje opozorilnih oznak



T81389—UN—28JUN13

To so simboli na opozorilnih oznakah. Če vidite ta simbol na stroju ali navodilih za uporabo pomeni, da obstaja nevarnost poškodbe.

Upoštevati je potrebno vsa varnostna opozorila, kakor tudi splošne predpise preprečevanja nesreč.

DX,ALERT-82-29SEP98

Razumevanje opozorilnih besed



TS187—82—08SEP03

NEVARNOST; opozorilna beseda NEVARNOST nakazuje na nevarno situacijo, ki bo povzročila smrt ali resne poškodbe, če se ji ne boste izognili.

OPOZORILO; opozorilna beseda OPOZORILO nakazuje na nevarno situacijo, ki bi lahko povzročila smrt ali resne poškodbe, če se ji ne boste izognili.

POZOR; opozorilna beseda POZOR nakazuje na nevarno situacijo, ki bi lahko povzročila lažje do zmerne poškodbe, če se ji ne boste izognili. POZOR se lahko uporablja tudi za opozorjanje na nevarne prakse v zvezi z dogodki, ki bi lahko vodili do telesnih poškodb.

Opozorilna beseda NEVARNOST, OPOZORILO ali POZOR je uporabljena skupaj s simbolom varnostnega opozorila. Beseda NEVARNOST je opozorilo za največja tveganja. Opozorilni besedi NEVARNOST ali OPOZORILO sta nameščeni v bližini določenih nevarnosti. Varnostni znaki POZOR vsebujejo splošne

previdnostne ukrepe. Opozorilna beseda POZOR opozarja tudi na varnostna sporočila v tem priročniku.

DX,SIGNAL-82-05OCT16

Upoštevanje varnostnih navodil



TS201—UN—15APR13

Skrbno preberite vsa varnostna sporočila v tem priročniku in na varnostnih znakih na stroju. Varnostne znake vzdržujte v dobrem stanju. Zamenjajte manjkajoče ali poškodovane opozorilne oznake. Zagotovite, da imajo nove komponente opreme in nadomestni deli ustrezne varnostne znake. Nadomestni varnostni znaki so na voljo pri vašem zastopniku za John Deere.

Za dele in komponente, ki jih za vas ne dobavijo uradni dobavitelji, lahko veljajo dodatne varnostne informacije, ki niso vključene v ta navodila za uporabo.

Izvedite, kako upravljati stroj in pravilno uporabljati upravljalne elemente. Ne dovolite nikomur upravljati stroja, ne da bi prej prebral navodila.

Stroj vzdržujte v ustreznem delovnem stanju. Nepooblaščenno spreminjanje na stroju lahko poslabša delovanje in/ali varnost ter vpliva na življenjsko dobo stroja.

Če ne razumete kateregakoli dela teh navodil in potrebujete pomoč, se posvetujte z zastopnikom za John Deere.

DX,READ-82-01AUG22

Zagotovite varno vzdrževanje



TS218—UN—23AUG88

Pred začetkom vzdrževanja preučite delovni postopek. Območje vzdržujte čisto in suho.

Mazalno, vzdrževalno in nastavljialno delo izvajajte sam, ko stroj miruje. rok, nog in oblačil ne približujte gnanim delom. Celoten pogonski sistem izklopite in s premikanjem vzvodov naprave izpustite tlak. Opremo odložite na tla. Ustavite motor. Odstranite ključ. Počakajte, da se stroj ohladi.

Varno podprite dele stroja, ki bodo odstranjeni za vzdrževanje.

Vse dele ohranite v dobrem stanju in naj bodo pravilno nameščeni. Okvare takoj odpravite. Zamenjajte izrabljene ali poškodovane dele. Odpravite nakopičeno mast, olje ali umazanijo.

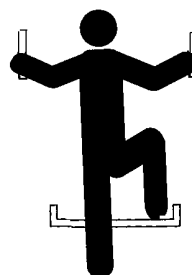
Pri opremi, ki se poganja sama, odklopite ozemljitveni kabel akumulatorja (-), preden začnete z nastavitvami na električnih sistemih ali z varjenjem na stroju.

Pri vlečnem orodju odklopite kableske snope s traktorja, preden začnete servisirati komponente električnega sistema ali z varjenjem na stroju.

Padec med čiščenjem ali delom na višini lahko povzroči resne poškodbe. Za doseganje težko dostopnih mest uporabljajte lestev ali ploščad. Uporabljajte čvrste in varne stojne površine in oprijemala.

DX,SERV-82-28FEB17

Pravilna uporaba stopnic in držajev



T133468—UN—15APR13

Preprečite padce, tako da na stroj vstopate in izstopate obrnjeni proti stroju. Ohranite 3-točkovni stik s stopnicami, držaji in stopniško ograjo.

Bodite še posebej previdni, ko blato, sneg ali vlaga povzročijo nevarnost zdrs. Pazite, da bodo stopnice vedno čiste in ne bodo prekrite z mastjo ali oljem. Ob izstopu iz stroja nikoli ne skačite. Nikoli ne vstopajte v premikajoč se stroj ali izstopajte iz njega.

DX,WW,MOUNT-82-12OCT11

Varno rokovanje z elektronskimi komponentami in nosilci



TS249—UN—23AUG88

Če med nameščanjem ali odstranjevanjem elektronskih komponent, ki so pritrjene na opremo, padete, se lahko resno poškodujete. Za varen dostop do vsakega mesta pritrditve uporabite lestev ali montažno ploščad. Z rokami se dobro in trdno oprijemajte, z nogami pa stojte na trdnih tleh. Ne nameščajte ali odstranjujte komponent v mokrih ali ledenih pogojih.

Za nameščanje ali servisiranje kinetične osnovne postaje za realni čas (postaja RTK) na stojalo ali drugo oporno strukturo uporabite predpisane pripomočke.

Ko nameščate sprejemni steber za sprejemnik sistema GPS na opremo, uporabite pravilne tehnike dviganja in ustrezno zaščitno opremo. Steber je težek, zato ga bo nekoliko težje namestiti. Če pritrditvena mesta niso dosegljiva s tal ali servisne ploščadi, je pri delih in popravilih potrebna pomoč še ene osebe.

DX,WW,RECEIVER-82-24AUG10

Pravilna uporaba elektronskega prikazovalnika

Elektronski prikazovalniki so sekundarne naprave, ki so upravljavcu v pomoč pri izvajanju del na polju, poleg tega pa povečajo udobje in ponujajo razvedrilo. Ponujajo širok nabor funkcionalnosti in se uporabljajo predvsem v številnih aplikacijah sistemov stroja ter jih je mogoče uporabljati skupaj z drugimi sekundarnimi napravami, kot so ročne elektronske naprave.

Sekundarna naprava je katera koli naprava, ki je stroj ne potrebuje za svojo primarno uporabo. Uporabnik je vedno odgovoren za varno delo in nadzor stroja.

Da preprečite poškodbe med obratovanjem stroja:

- Prikazovalnik postavite, kot je opisano v navodilih za namestitvev. Zagotovite, da je naprava pritrjena in ne ovira voznikovega pogleda ali upravljalnih elementov stroja.
- Naj vas prikazovalnik ne zamoti. Ostanite pozorni. Bodite pozorni na stroj in okolico.
- Med premikanjem stroja ne spreminjajte nastavitev ali dostopajte do funkcij, ki zahtevajo daljšo uporabo upravljalnih elementov prikazovalnika. Pred izvajanjem tovrstnih del stroj zaustavite na varnem mestu in ga postavite v parkirni položaj.
- Glasnosti nikoli ne nastavite tako glasno, da ne slišite zunanjega prometa in reševalnih vozil.

Za spodbujanje varnega obratovanja so lahko določene funkcije prikazovalnika onemogočene, razen če je premikanje stroja omejeno in/ali je stroj postavljen v parkirni položaj. Z neupoštevanjem teh varnostnih navodil lahko kršite veljavne zakonske predpise, poleg tega pa to lahko povzroči škodo, resne poškodbe ali celo smrt.

Razpoložljive funkcije prikazovalnika uporabljajte samo, ko okoliščine omogočajo, da jih uporabljate varno in v skladu s pričujočimi navodili. Pri uporabi sekundarnih naprav vedno upoštevajte pravila varne vožnje in državne ali lokalne cestnoprometne predpise.

DX,ELEC,DISPLAY-82-13JAN15

Varna uporaba sistemov za vodenje

Sistemov za vodenje ne uporabljajte na cestah. Pred vstopom na cesto sistem za vodenje vedno izključite (onemogočite). Sistema za vodenje ne poskusite vključiti (aktivirati), ko vozite po cesti.

Sistemi za vodenje so namenjeni pomoči uporabnikom pri izvajanju povezanih operacij primera uporabe. Upravljavec je vedno odgovoren za pot in varno delovanje stroja. Sistemi vodenja ne zaznajo ali preprečijo samodejno trkov z ovirami, stroji ali drugimi vozili.

Sistemi za vodenje vključujejo vse aplikacije, ki

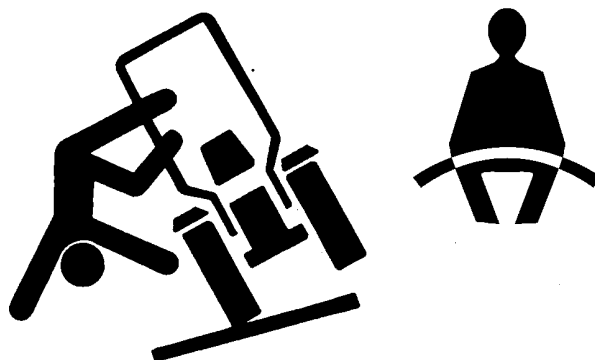
avtomatizirajo krmiljenje stroja. To med drugim vključuje AutoTrac, iTEC, avtomatizacijo zavijanja AutoTrac, vodenje priključka AutoTrac (pasivno), AutoTrac Universal, krmilnik AutoTrac, AutoTrac RowSense in sinhronizacijo stroja.

Za preprečitev telesnih poškodb upravljavca in oseb v bližini stroja:

- Med vožnjo ne izstopajte iz stroja ali se vzpenjajte nanj.
- Prepričajte se, da so stroj, priključek in sistem za vodenje pravilno nastavljeni.
 - Če uporabljate iTEC, avtomatizacijo zavijanja AutoTrac ali vodenje priključka AutoTrac (pasivno), preverite, ali so določene natančne meje.
 - Če uporabite sinhronizacijo stroja, preverite, ali je domača točka sledilnika umerjena z zadostnim odmikom med strojema.
- Ostanite pozorni in pazite na svoje okolje.
- Po potrebi primite volan, da se izognete nevarnostim na polju, mimoidočim, opremi ali drugim oviram.
- Prenehajte z uporabo, če slaba vidljivost poslabša vašo zmožnost upravljanja stoja ali prepoznavanja ljudi ali ovir na poti stroja.
- Pri izbiranju hitrosti stroja upoštevajte pogoje na polju, vidljivost in konfiguracijo stroja.

ch177nn,1660716404585-82-23MAY24

Pravilno uporabljajte varnostni pas



TS1729—UN—24MAY13

Preprečite poškodbe zaradi zmečkanja ali smrt med prekotaljenjem.

Stroj je opremljen z zaščitno konstrukcijo pred prekotaljenjem (ROPS). Pri strojih z zaščitno konstrukcijo pred prekotaljenjem vedno uporabljajte varnostni pas.

- Držite zapah in povlecite varnostni pas preko telesa.
- Zapah vstavite v režo. Počakajte, da zaslišite klik.
- Potegnite zapah varnostnega pasu, da se prepričate, ali je pas varno nameščen.
- Varnostni pas udobno namestite prek bokov.

Če so vidni znaki poškodb na pritrdilnih elementih, zaponki, pasu ali navijalni napravi, zamenjajte celoten varnostni pas.

Varnostni pas in pritrdilne elemente preverite vsaj enkrat letno. Pri tem bodite pozorni na odvite pritrdilne dele, poškodbe pasu, kot so npr. zareze, raztrganine, nenavadna ali močna obraba, razbarvanje ali odrgnjenost. Uporabljajte izključno nadomestne dele, ki so skladni s specifikacijami vašega stroja.

DX,ROPS1-82-22AUG13

Ne približujte se žetveni enoti



ES 118 704

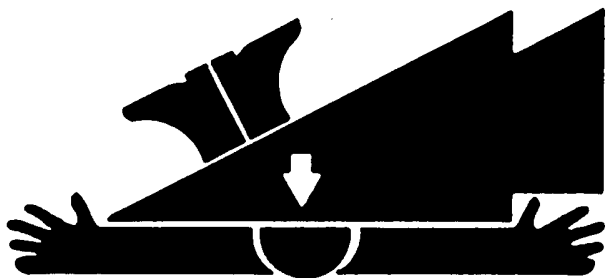
ES118704—UN—21MAR95

Kosilni greben, polž, vrteči in dovajalni valji upravljajo svoje funkcije in ne morejo biti popolnoma zaščiteni. Med obratovanjem se zato ne približujte tem delom. Vedno izklopite glavno sklopko, ugasnite motor in izvlecite ključ iz ključavnice pred vzdrževanjem ali popravilom stroja.

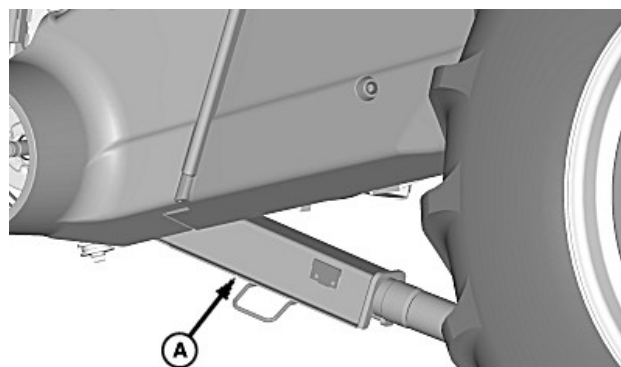
FX,CUT-82-21DEC90

Čiščenje senzorjev vrste

⚠ OPOZORILO: Preprečite tveganje poškodb. Izključite motor, aktivirajte parkirno zavoro in odstranite ključ.



TS696—UN—21SEP89



H90891—UN—26FEB08

A—Varnostna blokada

Dvignite glavo in spodnjo varnostno blokado (A) na batnico hidravličnega cilindra.

Senzorje vrst preglejte vsak dan, če jih je morda treba očistiti. Nakopičen material na senzorjih lahko ovira prosto gibanje in vpliva na učinkovitost. Za čiščenje senzorjev vrst odstranite umazanijo s senzorjev in okolice. Preverite, da se senzorji premikajo prosto in brez ovir.

Vsako leto preglejte puše in gredi senzorjev glede prekomerne obrabe. Po potrebi zamenjajte.

ch177nn,1687759031286-82-26JUN23

Varno upravljanje traktorja

Tveganje nesreč lahko zmanjšate z naslednjimi preprostimi previdnostnimi ukrepi:

- Traktor uporabljajte samo za dela, za katera je bil namenjen, kot so npr. potiskanje, vlečenje, vlečenje vozil, poganjanje in prenašanje različne zamenljive opreme, zasnovane za kmetijska dela.
- Vozniki morajo biti umsko in fizično zmožni dostopati do postaje voznika in/ali upravljalnih elementov ter pravilno in varno upravljati stroj.
- Nikoli ne upravljajte stroja, ko niste zbrani ali ste utrujeni ali oslabljeni. Pravilno upravljanje stroja zahteva popolno pozornost in zbranost voznika.
- Ta traktor ni namenjen uporabi kot rekreativno vozilo.
- Pred uporabo traktorja preberite ta navodila za uporabnika in upoštevajte navodila za uporabo in varnost v priročniku in na traktorju.
- Upoštevajte navodila za uporabo in obtežitev v navodilih za uporabnika za svoje priključke, na primer sprednje orodje za natovarjanje.
- Sledite navodilom v priročnikih za priklopljeno ali vlečeno napravo ali prikolico. Ne opravljajte dela s kombinacijo traktor-stroj ali traktor-prikolica, dokler niste prepričani, da ste upoštevali vsa navodila.
- Pred zagonom motorja ali začetkom dela se prepričajte, da v bližini stroja, priključene opreme in na delovnem območju ni nikogar.
- Ne zadržujte se v bližini tritočkovnega priklopa in

lovilnega priključka (če je del opreme), ko ju uporabljate.

- rok, nog in oblačil ne približujte gnanim delom.

Pomisli med vožnjo

- Nikoli ne vstopajte v traktor ali izstopajte iz njega, ko se ta premika.
- Pred uporabo vozila opravite vsa potrebna izobraževanja.
- Otrokom in nepooblaščenim osebam ne dovolite na traktor in opremo.
- Nikoli se ne vozite s traktorjem, če ne sedite na sedežu z varnostnim pasom, ki ga je odobrilo podjetje John Deere.
- Vse električne zaščitne mreže naj bodo vedno nameščene.
- Ko se vozite po javnih cestah, uporabljajte ustrezne vizualne in zvočne signale.
- Preden se ustavite, se umaknite ob rob vozišča.
- Med obračanjem, uporabo posameznih zavor ali upravljanjem v bližini nevarnih mest na zahtevnem terenu ali klancih zmanjšajte hitrost.
- Ko so priklopljeni priključki v visokem položaju, se zmanjša stabilnost.
- Za vožnjo po cesti povežite zavorna pedala.
- Pri ustavljanju na spolzkih površinah postopoma pritiskajte na zavorna pedala.
- Redno čistite blatnike in podaljške (zavesice), če so nameščeni. Pred vožnjo po javnih cestah odstranite umazanijo.

Sedež voznika z ogrevanjem in ventilacijo

- Če se grelnik sedeža pregreje, lahko povzroči telesno poškodbo zaradi opekline oziroma poškoduje sedež. Da bi zmanjšali tveganje za opekline, bodite previdni, kadar gretje sedeža uporabljate daljše časovno obdobje, še posebej, če uporabnik ne čuti spremembe temperature ali bolečine na koži. Na sedež ne polagajte predmetov, kot je odeja, blazina, pregrinjalo ali podobno, ki bi lahko povzročili pregretje grelnika sedeža.

Vleka bremen

- Bodite previdni, ko vlečete ali ustavljate težek tovor. Zaviralna pot se povečuje s hitrostjo in težo vlečnega tovora, kakor tudi na strminah. Vlečeni tovari, z ali brez zavor, ki so pretežki za traktor, lahko povzročijo izgubo nadzora nad vozilom.
- Pazite na skupno težo traktorja in tovora.
- Priključite tovor za vleko samo na priporočene spojke, da boste preprečili zdrs nazaj.

Parkiranje in zapuščanje traktorja

- Preden zapustite traktor, izklopite ventile SCV, kardansko gred in motor, spustite na tla priključke, prestavite krmilne naprave priključkov v nevtralni

položaj in jih zavarujte s parkirnim mehanizem, parkirno zaporo in parkirno zavoro. Če traktor pustite brez nadzora, poleg tega odstranite ključ.

- Če menjalnik pustite v prestavi pri izklopljenem motorju, to NE prepreči premikanja traktorja.
- Nihče se ne sme nahajati v bližini delujoče kardanske gredi ali delujoče vgrajene naprave.
- Pred servisiranjem stroja počakajte, da se vse komponente ustavijo.

Pogoste nesreče

Nevarno upravljanje ali zloraba traktorja lahko vodita do nesreč. Bodite pozorni na nevarnosti upravljanja s traktorjem.

Najpogostejše nesreče, ki vključujejo traktorje:

- Prevračanje traktorja
- Trčenje z motornimi vozili
- Nepravilni postopek zagona
- Zapletanje na kardansko gred
- Padec s traktorja
- Zmečkanja ali vkleščenja med priklopom

DX,WW,TRACTOR-82-08MAY19

S sistemi za avtomatizacijo priključkov ravnajte varno



PC13793—UN—25MAY11

Ne uporabljajte sistemov za avtomatizacijo priključkov na cestah. Pred vstopom na cesto sisteme za avtomatizacijo priključkov vedno izključite (onemogočite). Sistema za avtomatizacijo priključkov ne poskusite vključiti, ko vozite po cesti.

Sistemi za avtomatizacijo priključkov so namenjeni

pomoči uporabnikom pri učinkovitejšem delu na polju. Uporabnik je vedno odgovoren za pot stroja.

Sistemi za avtomatizacijo priključkov vključujejo vse aplikacije, ki avtomatizirajo premikanje priključkov. To med drugim vključuje iGrade in aktivno vodenje priključka.

Za preprečitev telesnih poškodb upravljavca in oseb v bližini stroja:

- Preverite, ali so stroj, priključek in sistem za avtomatizacijo pravilno nastavljeni.
- Ostanite pozorni in pazite na svoje okolje.
- Po potrebi prevzemite nadzor nad vozilom, da se izognete nevarnostim na polju, mimoidočim, opremi ali drugim oviram.
- Prenehajte z uporabo, če slaba vidljivost poslabša vašo zmožnost upravljanja stroja ali prepoznavanja ljudi ali ovir na poti stroja.

ch177nn,1685614057170-82-01JUN23

Previdnost pri puščanju tekočin pod visokim tlakom



X9811—UN—23AUG88

Periodično – najmanj enkrat letno – preverjajte, ali so na hidravličnih ceveh znaki netesnosti, zavožanosti, prask, odrgnin, korozije, izpostavljenih žic ali kakršnoli drugi znaki obrabljenosti ali poškodb.

Obrabljene in poškodovane sklope cevi nemudoma zamenjajte z odobrenimi nadomestnimi deli John Deere.

Pod visokim tlakom iztekajoča tekočina lahko prodre kožo in povzroči hude poškodbe.

Preprečite tveganje in pred ločitvijo hidravlične ali druge cevi iz napeljave izpusite tlak. Pred ponovnim vzpostavljanjem tlaka v ceveh privijte vse povezave.

Pri iskanju netesnosti uporabite kos kartona. Zaščitite roke in telo pred tekočinami pod visokim tlakom.

V primeru poškodbe takoj poiščite zdravniško pomoč. Če je katerakoli tekočina prodrla v kožo, se mora le-ta v nekaj urah kirurško odstraniti, sicer lahko nastanejo hude infekcije. Zdravniki, ki nimajo izkušenj s tovrstnimi

poškodbami, naj ustrezne informacije poiščejo pri kompetentnem medicinskem viru. Te informacije so v angleščini na voljo pri medicinskem oddelku v ZDA, Deere & Company Medical Department, Moline, Illinois, če pokličete številko +1 800-822-8262 ali +1 309-748-5636.

DX,FLUID-82-12OCT11

Preberite uporabniški priročnik za uporabo krmilnika ISOBUS

Poleg uporabe aplikacij GreenStar je zaslon mogoče uporabljati kot prikazovalnik za katerikoli krmilnik ISOBUS, ki ustreza standardu ISO 11783. Prikazovalnik vključuje možnost nadzora nad opremo ISOBUS. Ko se uporablja za v ta namen, krmilnik ISOBUS prek prikazovalnika posreduje informacije in nadzorne funkcije in proizvajalec krmilnika ISOBUS prevzema odgovornost.

Nekatere izmed teh funkcij lahko predstavljajo nevarnost za upravljavca ali za osebe v bližini. Preberite navodila za uporabo, predložena od proizvajalca krmilnika ISOBUS, in upoštevajte vse varnostne napotke v navodilih za krmilnik ISOBUS, šele nato krmilnik uporabite.

OPOMBA: ISOBUS se nanaša na standard ISO 11783.

DX,WW,ISOBUS(T)-82-04APR22

Preprečite nesreče zaradi prevrnitve



PC10857XW—UN—15APR13

Preden premaknete stroj, se prepričajte, da ni nikogar v smeri gibanja stroja. Obrnite se nazaj in za najboljšo možno vidljivost glejte neposredno v smer gibanja. Naj vam pri vzvratni vožnji pomaga še ena oseba, če imate omejeno vidljivost ali če ste prostorsko omejeni.

Ko preverjate, ali so za strojem osebe ali ovire, se ne zanašajte na kamero. Sistem kamere je lahko omejen zaradi številnih dejavnikov, vključno zaradi vzdrževalnih del, okoliških pogojev in delovnega območja.

DX,AVOID,BACKOVER,ACCIDENTS-82-30AUG10

Preprečite električne udare in požare



- Ne približujte se nizkovisečim električnim kablom, ko s strojem delate ali ga transportirate.

HC94949,0000488-82-24JAN14

PC12631—UN—04JUN10

Akumulatorsko napajana oprema ali drugi viri električne energije v primeru kratkega stika proizvajajo električni udar, iskre ali obločnice. Električni kratki stiki lahko dosežejo dovolj visoke temperature, da opečejo ljudi ali zanetijo oz. stopijo običajne materiale.

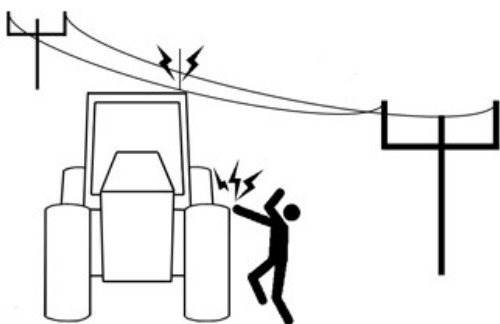
Da preprečite poškodbe zaradi električnega udara, opeklin ali potencialnih nevarnosti požara, vedno odklopite akumulatorsko napajanje ali drugi vir električnega napajanja opreme, preden začnete z namestitvenimi ali vzdrževalnimi deli:

- Odstranite ozemljitveno (negativni priključek [–]) sponko akumulatorja.
- Odklopite in odstranite akumulator.
- Izključite glavni akumulator ali drugi vir električnega napajanja.
- Izklopite vir električnega napajanja iz opreme.

Pri vgradnji električne opreme morate razumeti in upoštevati vse lokalne pravilnike in predpise.

HC94949,0000487-82-27JAN14

Izogibajte se daljnovodom

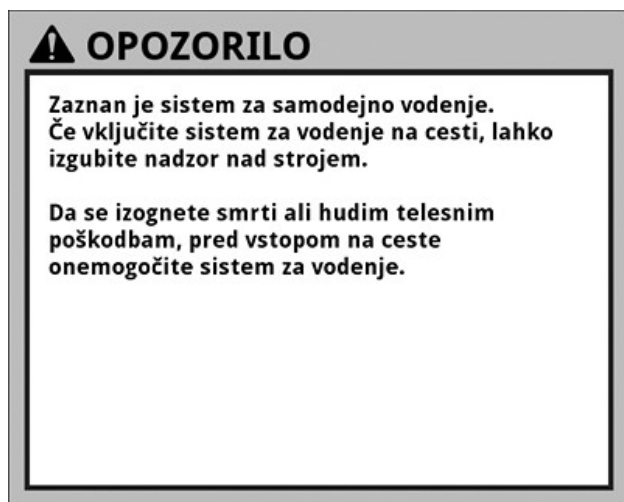


PC13658—UN—08NOV11

Antena stroja je dovolj visoka, da lahko pride v stik z nizko visečimi električnimi kablji. Preprečite hude poškodbe zaradi električnega udara:

Opozorilne oznake

Varnostno opozorilo – AutoTrac je zaznan

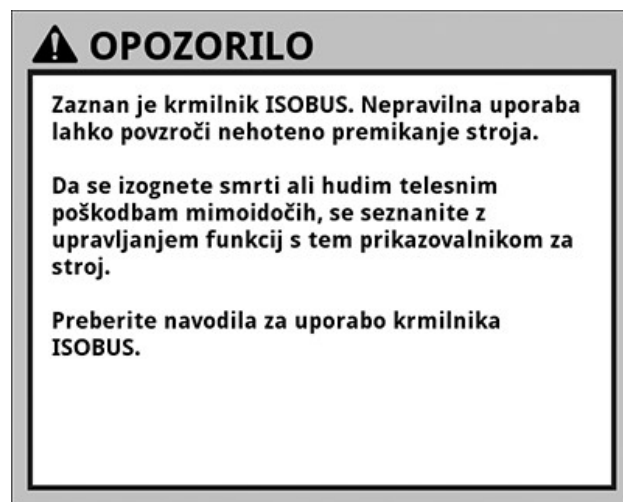


PC27620—82—23APR20

To obvestilo se prikaže med zagonom na strojih z vgrajenim sistemom za samodejno vodenje.

ch177nn,1685614175290-82-01JUN23

Varnostno opozorilo – krmilnik ISOBUS

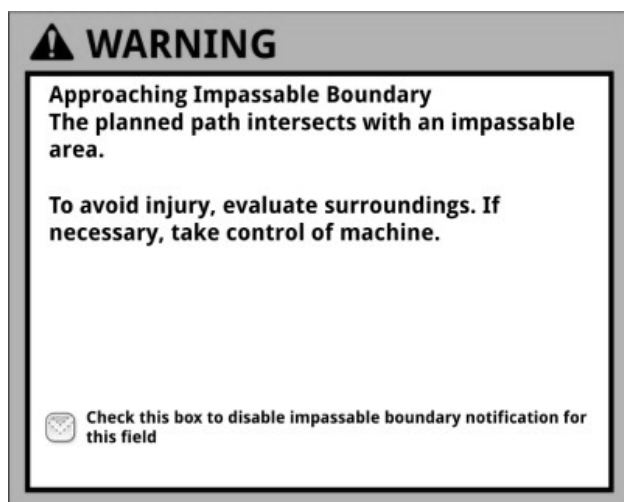


PC27622—82—11MAR20

To sporočilo se pojavi, ko sistem zazna krmilnik ISOBUS. Za več informacij glejte Preberite priročnike za uporabo priključkov ISOBUS v poglavju Varnost.

AL70325,0000563-82-21OCT22

Varnostno opozorilo – neprehodna meja



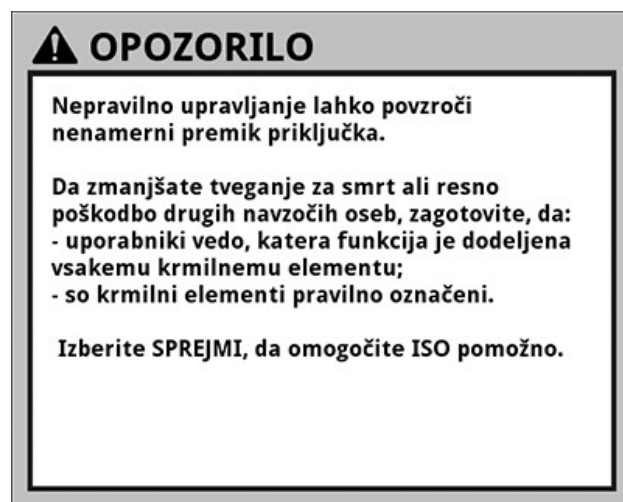
PC661534—UN—01FEB25

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac

To sporočilo se prikaže, kadar pot stroja prečka neprehodno mejo, medtem ko je avtomatizacija zavijanja AutoTrac aktivna.

ch177nn,1738560303121-82-02FEB25

Varnostno opozorilo – nepravilno delovanje pomožnega priključka ISO

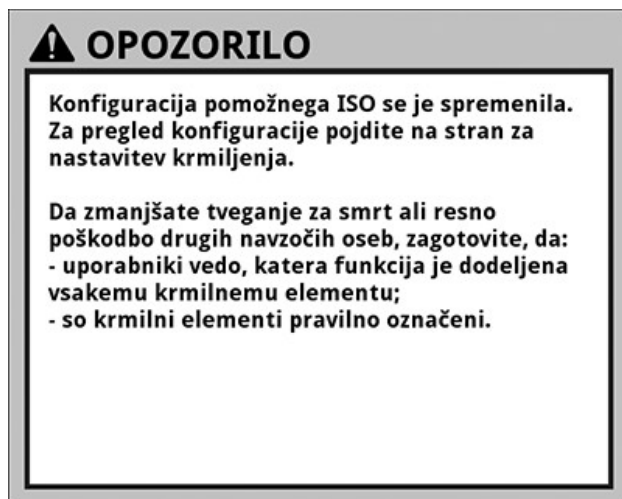


PC27623—82—11MAR20

To obvestilo se prikaže, ko uporabnik omogoči pomožni krmilni element ISO.

AL70325,0000564-82-21OCT22

Varnostno opozorilo – pomožna konfiguracija ISO

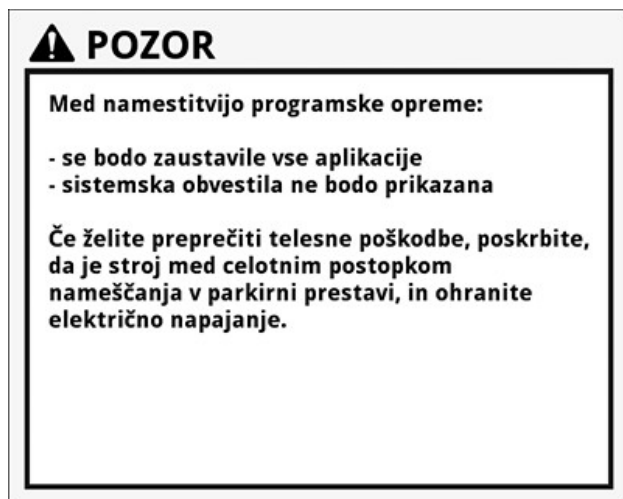


PC27624—82—11MAR20

To obvestilo se prikaže, ko sistem zazna krmilnik ISOBUS s pomožno funkcijo ISO ali če se je konfiguracija pomožnega krmilnika ISO med časom delovanja spremenila. Če npr. dodate dodatni vhod ali priključek.

AL70325,0000565-82-21OCT22

Varnostno opozorilo – namestitev programske opreme

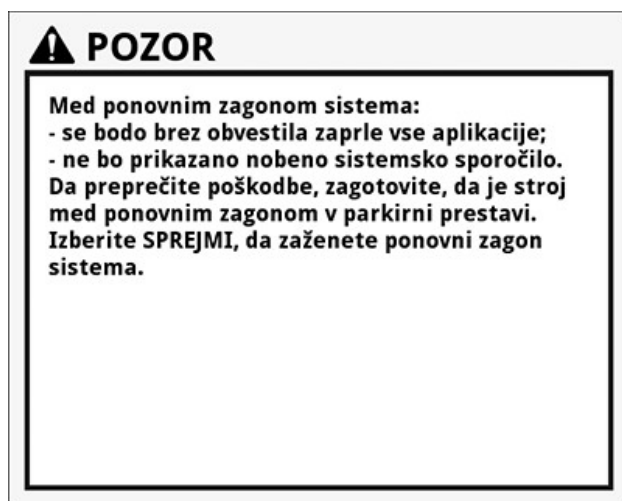


PC27626—82—11MAR20

To obvestilo se prikaže, ko zaženete namestitev programske opreme.

AL70325,0000567-82-21OCT22

Varnostno opozorilo – ponovni zagon sistema

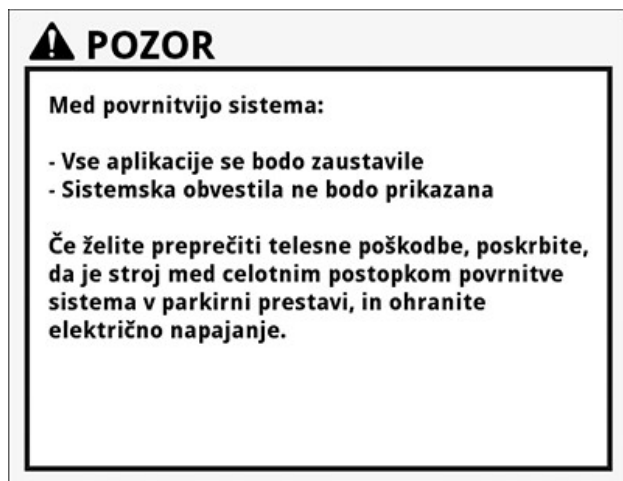


PC27625—82—11MAR20

To obvestilo se prikaže, ko prikazovalnik naleti na napako, pri kateri je treba znova zagnati sistem.

AL70325,0000566-82-21OCT22

Varnostno svarilo – povrnitev sistema



PC19763—82—07JUL14

OPOMBA: Vrnitev sistema na prejšnjo različico ni na voljo od različice 10.5.230-89 in novejše. V prejšnjih različicah programske opreme se to sporočilo v kmerščini in ukrajinščini ne prikaže.

To obvestilo se prikaže, ko zaženete povrnitev sistema.

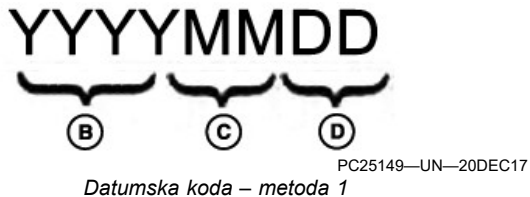
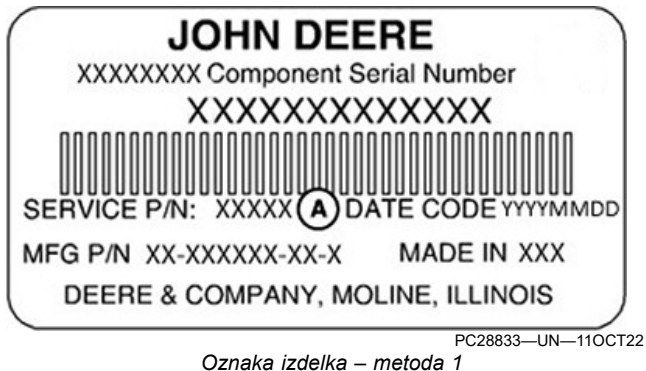
HC94949,00003A9-82-25APR17

Podatki o skladnosti s predpisi

Identifikacija datumske kode

Datumska koda na oznaki izdelka je prikazana z eno od naslednjih metod:

Metoda 1



- A—Datumska koda (datum proizvodnje)
- B—Leto proizvodnje
- C—Mesec proizvodnje
- D—Dan proizvodnje

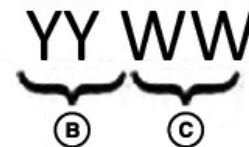
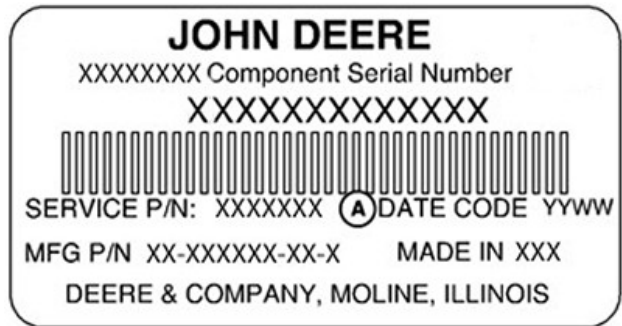
Datum proizvodnje lahko ugotovite s pomočjo datumske kode (A) na oznaki izdelka. "YYYY" (B) označuje leto proizvodnje, "MM" (C) označuje številko meseca v koledarskem letu proizvodnje; "DD" (D) označuje dan proizvodnje.

OPOMBA: Številka meseca proizvodnje je lahko od 01–12.

Številka dneva proizvodnje je lahko od 01–31.

Datumska koda		
YYYY	Leto izdelave	Primer: 2011, 2012, 2013 ...
MM	Številka meseca proizvodnje v letu	Primer: 01, 02, 03 ... 12
DD	Številka dneva proizvodnje v mesecu	Primer: 01, 02, 03 ... 31

Metoda 2



- A—Datumska koda (datum proizvodnje)
- B—Leto proizvodnje
- C—Teden proizvodnje

Datum proizvodnje lahko ugotovite s pomočjo datumske kode (A) na oznaki izdelka. "YY" (B) označuje leto proizvodnje; "WW" (C) označuje teden proizvodnje.

OPOMBA: Številka tedna proizvodnje je lahko od 01–52.

Datumska koda		
YY	Leto izdelave	Primer: 11, 12, 13 ...
WW	Številka tedna proizvodnje v letu	Primer: 01, 02, 03 ... 52

AL70325,000052D-82-11OCT22

Obvestilo Ameriške zvezne komisije za komunikacije

10,4-palčni zaslon John Deere in procesor 4600

Te naprave je treba uporabljati takšne, kot jih je dobavila družba John Deere Ag Management Solutions. Vse spremembe ali predelave teh naprav brez izrecne pisne odobritve podjetja John Deere Ag Management Solutions lahko izničijo uporabnikovo dovoljenje za uporabo teh naprav.

Ta naprava je skladna s 15. delom Pravilnika FCC. Naprava mora izpolnjevati naslednja dva pogoja:

(1) Te naprave ne smejo povzročiti škodljivih motenj.

(2) Naprava mora sprejeti in vzdržati vse oblike interferenc, vključno s tistimi, ki lahko povzročijo motnje delovanja.

Ta oprema je bila preizkušena in je opredeljena kot skladna z omejitvami za digitalne naprave razreda B po 15. delu pravilnika FCC. Te omejitve so namenjene

zagotavljanju razumne zaščite pred škodljivimi motnjami v stanovanjskih inštalacijah. Ta oprema tvori, uporablja in lahko seva radiofrekvenčno energijo, kar lahko, če naprave ne uporabljate skladno z navodili, povzroči škodljive motnje v radijskih komunikacijah. Kljub temu ne moremo jamčiti, da v določenih vrstah inštalacij ne bo prišlo do motenj. Če ta oprema povzroči škodljive motnje radijskega ali televizijskega sprejema, kar lahko ugotovite tako, da opremo izključite in vključite, uporabniku svetujemo, da poskusi motnje odpraviti na enega ali več naslednjih načinov:

- Preusmerite ali prestavite sprejemno anteno.
- Povečajte razdaljo med opremo in sprejemnikom.
- Opremo povežite z vtičnico, ki je na drugem tokokrogu kot tista, s katero je povezan sprejemnik.
- Za pomoč se obrnite na prodajalca ali izkušenega radijskega oziroma televizijskega tehnika.

AL70325,00006A3-82-03AUG21

Evrazijska ekonomska unija – EAC

Eurasian Economic Union - EAC

Information for products that bear conformity mark of the Eurasian Economic Union member states

Manufacturer: Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A

Model: Data Processing Unit 4600 Premium Processor, Model GUPS
Made in USA

Name and address of the authorized representative in the Eurasian Economic Union:
Limited Liability Company "John Deere Rus"

Address: 142050, Russia, Moscow region, Domodedovo district, Domodedovo, Belije Stolbi micro district, vladenye
"Warehouse 104," Building 2.

For technical support, please contact your dealer.



PC25151—UN—20DEC17

Евразийский экономический союз (ЕАЭС)

Информация об изделиях, которые имеют знак соответствия требованиям технических регламентов Евразийского экономического союза (ЕАЭС)

Производитель: Компания Deere & Company
г. Молин, Штат Иллинойс, США

Модель: блок обработки данных 4600 Premium Processor, модель GUPS
Сделано в США.

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского экономического союза (ЕАЭС):
Общество с ограниченной ответственностью "Джон Дир Русь"

Адрес:
142050, Россия, Московская область, Домодедовский район, г. Домодедово, микрорайон "Белые столбы", владение
"Склады 104," стр. 2.

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



PC25152—UN—20DEC17
AL70325,0000518-82-15NOV18

Evrazijska ekonomska unija – EAC

Eurasian Economic Union - EAC

Information for products that bear conformity mark of the Eurasian Economic Union member states

Manufacturer: Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A

Model: John Deere 10.4 inch Monitor, Model G410
Made in Mexico

Name and address of the authorized representative in the Eurasian Economic Union:
Limited Liability Company "John Deere Rus"

Address: 142050, Russia, Moscow region, Domodedovo district, Domodedovo, Beliye Stolbi micro district, vladenye
"Warehouse 104," Building 2.

For technical support, please contact your dealer.



Евразийский экономический союз (ЕАЭС)

**Информация об изделиях, которые имеют знак соответствия требованиям технических регламентов
Евразийского экономического союза (ЕАЭС)**

Производитель: Компания Deere & Company
г. Молин, Штат Иллинойс, США

Модель: дисплей 10.4 товарный знак John Deere, модель G410
Сделано в Мексике.

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского экономического союза (ЕАЭС):
Общество с ограниченной ответственностью "Джон Дир Русь"

Адрес:
142050, Россия, Московская область, Домодедовский район, г. Домодедово, микрорайон "Белые столбы", владение
"Склады 104," стр. 2.

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



Evrazijska gospodarska unija – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5/G5Plus Processor

Model: G5CS

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreón) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreón, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



Procesor G5/G5^{Plus} EAC v angleščini

PC29166—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Процессор G5/G5Plus

Модель: G5CS

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



Procesor G5/G5^{Plus} EAC v rušćini

PC29172—UN—31JUL23

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5/G5Plus Процессоры

Үлгі: G5CS

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



PC29177—UN—31JUL23
ct47125,1687121986532-82-31JUL23

Evrazijska gospodarska unija – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5 Display

Model: G510

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreón) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreón, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



Prikazovalnik G5 EAC v angleščini

PC29167—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Дисплей G5

Модель: G510

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5 дисплейі

Үлгі: G510

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



Evrazijska gospodarska unija – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5Plus Display

Model: G512

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreon, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



G5Prikazovalnik ^{Plus} EAC v angleščini

PC29168—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Дисплей G5Plus

Модель: G512

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



G5Prikazovalnik ^{Plus} EAC v ruščini

PC29174—UN—31JUL23

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5Plus Дисплейі

Үлгі: G512

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



PC29179—UN—31JUL23
ct47125,1690812064630-82-31JUL23

Izjava EU o skladnosti

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Podpisana oseba izjavlja, da:

Ime izdelka: Prikazovalnik John Deere 4100, prikazovalnik John Deere 4200

Model(i): GUVS, GUMS

Izpolnjuje(jo) vse zadevne predpise in bistvene zahteve naslednjih direktiv:

DIREKTIVA	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Direktiva o elektromagnetni združljivosti	2014/30/EU	Priloga II direktive

Izdelek je v skladu z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativnimi dokumenti:

EN ISO 14982:2009

Ime in naslov osebe v Evropski skupnosti, ki je pooblaščen za sestavo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG

Podpora za stranke

Impexstraße 3

D-69190 Walldorf

EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA

Datum podpisa izjave: 12. april 2021

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS, ZDA

Ime: Scott Torgerson

Naziv: Elektronska strojna oprema upravitelja dostave



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751441597202-82-02JUL25

Izjava EU o skladnosti

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Podpisana oseba izjavlja, da:

Ime izdelka: Procesor 4600

Model(i): 4600, strežnik 4600 Premium, GUPS

Izpolnjuje(jo) vse zadevne predpise in bistvene zahteve naslednjih direktiv:

DIREKTIVA	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Direktiva o elektromagnetni združljivosti	EMC 2014/30/EU	Priloga II direktive

Izdelek je v skladu z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativnimi dokumenti:

EN ISO 14982:2009

Ime in naslov osebe v Evropski skupnosti, ki je pooblaščen za sestavo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG

Podpora za stranke

Impexstraße 3

D-69190 Walldorf

EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA

Datum podpisa izjave: 12. april 2021

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS,
61265

Ime: Scott Torgerson

Naziv: Elektronska strojna oprema upravitelja dostave



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751446934502-82-02JUL25

Izjava EU o skladnosti

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Podpisana oseba izjavlja, da:

Ime izdelka: 8,4-palčni prikazovalnik John Deere

Model(i): 8,4-palčni monitor John Deere, 8,4-palčni barvni monitor John Deere F9, G408

Izpolnjuje(jo) vse zadevne predpise in bistvene zahteve naslednjih direktiv:

DIREKTIVA	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Direktiva o elektromagnetni združljivosti	2014/30/EU	Priloga II direktive

Izdelek je v skladu z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativnimi dokumenti:

EN ISO 14982:2009

EN 13309: 2010-07

Ime in naslov osebe v Evropski skupnosti, ki je pooblaščen za sestavo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG

Podpora za stranke

Impexstraße 3

D-69190 Walldorf

EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA

Datum podpisa izjave: 12. april 2021

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS,
61265

Ime: Scott Torgerson

Naziv: Elektronska strojna oprema upravitelja dostave



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751447098524-82-02JUL25

Izjava EU o skladnosti

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Podpisana oseba izjavlja, da:

Ime izdelka: 10,4-palčni monitor John Deere

Model(i): 10,4-palčni prikazovalnik, prikazovalnik JD 10,4", zaslon, G410

Izpolnjuje(jo) vse zadevne predpise in bistvene zahteve naslednjih direktiv:

DIREKTIVA	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Direktiva o elektromagnetni združljivosti	2014/30/EU	Priloga II direktive

Izdelek je v skladu z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativnimi dokumenti:

EN ISO 14982:2009

Ime in naslov osebe v Evropski skupnosti, ki je pooblaščen za sestavo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG

Podpora za stranke

Impexstraße 3

D-69190 Walldorf

EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA

Datum podpisa izjave: 12. april 2021

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS,
61265

Ime: Scott Torgerson

Naziv: Elektronska strojna oprema upravitelja dostave



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751447261781-82-02JUL25

Izjava EU o skladnosti

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Podpisana oseba izjavlja, da:

Ime izdelka: Procesor G5/G5^{Plus}

Model(i): G5CS

Izpolnjuje(jo) vse zadevne predpise in bistvene zahteve naslednjih direktiv:

DIREKTIVA	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Direktiva o elektromagnetni združljivosti	2014/30/EU	Priloga II direktive
Omejevanje nevarnih snovi	2011/65/EU	7. člen Direktive

Izdelek je v skladu z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativnimi dokumenti:

EN 55032
EN 55024
EN55035
EN ISO 14982

Ime in naslov osebe v Evropski skupnosti, ki je pooblaščen za sestavo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Podpora za stranke
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, IA

Datum podpisa izjave: 28. november 2022

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS,
61265

Ime: Eric Rains

Naziv: Vodja globalnega inženiringa elektronske strojne
opreme



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751460675034-82-02JUL25

Izjava EU o skladnosti

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Podpisana oseba izjavlja, da:

Ime izdelka: Prikazovalnik G5

Model(i): G510

Izpolnjuje(jo) vse zadevne predpise in bistvene zahteve naslednjih direktiv:

DIREKTIVA	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Omejevanje nevarnih snovi	2011/65/EU	7. člen Direktive
Direktiva o elektromagnetni združljivosti	2014/30/EU	Priloga II direktive

Izdelek je skladen z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativi:

EN 55032
EN 55024
EN 55035
EN ISO 14982

Ime in naslov osebe v Evropski skupnosti, ki je poblaščen za sestavo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Podpora za stranke
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, IA

Datum izjave: 28. november 2022

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS,
61265

Ime: Eric Rains

Naziv: Vodja globalnega inženiringa elektronske strojne
opreme



DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1669663196089-82-01DEC22

Izjava EU o skladnosti

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Podpisana oseba izjavlja, da:

Ime izdelka: Prikazovalnik G5^{Plus}

Model(i): G512

Izpolnjuje(jo) vse zadevne predpise in bistvene zahteve naslednjih direktiv:

DIREKTIVA	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Omejevanje nevarnih snovi	2011/65/EU	7. člen Direktive
Direktiva o elektromagnetni združljivosti	2014/30/EU	Priloga II direktive

Izdelek je skladen z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativi:

EN 55032
EN 55024
EN 55035
EN ISO 14982

Ime in naslov osebe v Evropski skupnosti, ki je poblaščen za sestavo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Podpora za stranke
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, IA

Datum izjave: 28. november 2022

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS,
61265

Ime: Eric Rains

Naziv: Vodja globalnega inženiringa elektronske strojne
opreme



DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1669663208606-82-01DEC22

Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu

Deere & Company
Moline, Illinois, ZDA

Podpisana oseba izjavlja, da:

Izdelek: Prikazovalnik John Deere 4100, prikazovalnik John Deere 4200

Model(i): GUVS, GUMS

Izpolnjuje vse ustrezne določbe in bistvene zahteve naslednjih britanskih predpisov:

PREDPIS:	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Predpisi o elektromagnetni združljivosti	S.I. 2016 / 1091	Urnik 2, modul A

Izdelek je v skladu z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativnimi dokumenti:

EN ISO 14982:2009

EN55032

Ime in naslov osebe, pooblašene za pripravo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Združeno kraljestvo
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA

Datum podpisa izjave: 13. april 2021

Ime: Scott Torgerson

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS, ZDA

Naziv: Elektronska strojna oprema upravitelja dostave

Uvoznik izdelkov za kmetijstvo in travnate površine: John Deere Ltd. - Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Združeno kraljestvo

Uvoznik izdelkov za gozdarstvo: John Deere Forestry Ltd. - Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Združeno kraljestvo

Gradbeni uvoznik: Rahgen Limited, Ialgen Group House, Overfield Park, Robfrey Drive, Newark, Nottingham, NG24 2UA, Združeno kraljestvo



RXA0179545—UN—16APR21
ZIDXK1X,1751448090041-82-02JUL25

Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu

Deere & Company
Moline, Illinois, ZDA

Podpisana oseba izjavlja, da:

Izdelek: Procesor 4600

Model(i): 4600, strežnik 4600 Premium, GUPS

Izpolnjuje vse ustrezne določbe in bistvene zahteve naslednjih britanskih predpisov:

PREDPIS:	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Predpisi o elektromagnetni združljivosti	S.I. 2016 / 1091	Urnik 2, modul A

Izdelek je v skladu z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativnimi dokumenti:
EN ISO 14982:2009

Ime in naslov osebe, pooblaščen za pripravo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Združeno kraljestvo
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA

Datum podpisa izjave: 13. april 2021

Ime: Scott Torgerson

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS, ZDA

Naziv: Elektronska strojna oprema upravitelja dostave

Uvoznik izdelkov za kmetijstvo in travnate površine: John Deere Ltd. - Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Združeno kraljestvo

Uvoznik izdelkov za gozdarstvo: John Deere Forestry Ltd. - Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Združeno kraljestvo

Gradbeni uvoznik: Rahgen Limited, Ialgen Group House, Overfield Park, Robfrey Drive, Newark, Nottingham, NG24 2UA, Združeno kraljestvo



RXA0179545—UN—16APR21
ZIDXK1X,1751448196363-82-02JUL25

Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu

Deere & Company
Moline, Illinois, ZDA

Podpisana oseba izjavlja, da:

Izdelek: 8,4-palčni prikazovalnik John Deere

Model(i): 8,4-palčni monitor John Deere, 8,4-palčni barvni monitor John Deere F9, G408

Izpolnjuje vse ustrezne določbe in bistvene zahteve naslednjih britanskih predpisov:

PREDPIS:	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Predpisi o elektromagnetni združljivosti	S.I. 2016 / 1091	Urnik 2, modul A

Izdelek je v skladu z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativnimi dokumenti:

EN ISO 14982: 2009

EN 13309: 2010-07

Ime in naslov osebe, pooblašene za pripravo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Združeno kraljestvo
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA

Datum podpisa izjave: 12. april 2021

Ime: Scott Torgerson

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS 61265

Naziv: Elektronska strojna oprema upravitelja dostave

Uvoznik izdelkov za kmetijstvo in travnate površine: John Deere Ltd. - Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Združeno kraljestvo

Uvoznik izdelkov za gozdarstvo: John Deere Forestry Ltd. - Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Združeno kraljestvo

Gradbeni uvoznik: Rahgen Limited, Ialgen Group House, Overfield Park, Robfrey Drive, Newark, Nottingham, NG24 2UA, Združeno kraljestvo



RXA0179545—UN—16APR21
ZIDXK1X,1751448296271-82-02JUL25

Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu

Deere & Company
Moline, Illinois, ZDA

Podpisana oseba izjavlja, da:

Izdelek: 10.4-palčni monitor John Deere

Model(i): 10.4-palčni prikazovalnik, prikazovalnik JD 10.4", zaslon, G410

Izpolnjuje vse ustrezne določbe in bistvene zahteve naslednjih britanskih predpisov:

PREDPIS:	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Predpisi o elektromagnetni združljivosti	S.I. 2016 / 1091	Urniki 2, modul A

Izdelek je v skladu z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativnimi dokumenti:
EN ISO 14982:2009

Ime in naslov osebe, pooblaščenca za pripravo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Združeno kraljestvo
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA

Datum podpisa izjave: 15. april 2021

Ime: Scott Torgerson

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS, ZDA

Naziv: Elektronska strojna oprema upravitelja dostave

Uvoznik izdelkov za kmetijstvo in travnate površine: John Deere Ltd. - Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Združeno kraljestvo

Uvoznik izdelkov za gozdarstvo: John Deere Forestry Ltd. - Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Združeno kraljestvo

Gradbeni uvoznik: Rahgen Limited, Ialgen Group House, Overfield Park, Robfrey Drive, Newark, Nottingham, NG24 2UA, Združeno kraljestvo



RXA0179545—UN—16APR21
ZIDXK1X,1751450330329-82-02JUL25

Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu

Deere & Company
Moline, Illinois, ZDA

Podpisana oseba izjavlja, da:

Izdelek: Procesor G5/G5^{Plus}

Model(i): G5CS

Izpolnjuje vse ustrezne določbe in bistvene zahteve naslednjih britanskih predpisov:

PREDPIS:	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Predpisi o elektromagnetni združljivosti	S.I. 2016 / 1091	Urniki 2, modul A
Uredba o omejitvi uporabe določenih nevarnih snovi v električni in elektronski opremi	S.I. 2012/3032	Del 2, poglavje 12

Izdelek je v skladu z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativnimi dokumenti:

EN ISO 14982
ISO 13766-1

EN55032
EN55024
EN55035

Ime in naslov osebe, pooblaščenca za pripravo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Združeno kraljestvo
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA

Datum podpisa izjave: 28. november, 2022

Ime: Eric Rains

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS 61265

Naziv: Vodja globalne elektronske strojne opreme

Uvoznik izdelkov za kmetijstvo in travnate površine: John Deere Ltd. - Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Združeno kraljestvo

Uvoznik izdelkov za gozdarstvo: John Deere Forestry Ltd. - Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Združeno kraljestvo

Gradbeni uvoznik: Rahgen Limited, Ialgen Group House, Overfield Park, Robfey Drive, Newark, Nottingham, NG24 2UA, Združeno kraljestvo



RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1751554708149-82-03JUL25

Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu

Deere & Company
Moline, Illinois, ZDA

Podpisana oseba izjavlja, da:

Izdelek: Prikazovalnik G5

Model(i): G510

Izpolnjuje vsa ustrezna določila in temeljne zahteve naslednjih predpisov Združenega kraljestva:

PREDPIS:	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Predpisi o elektromagnetni združljivosti	S.I. 2016/1091	Urniki 2, modul A
Omejitev uporabe določenih nevarnih snovi v električni in elektronski opremi	S.I. 2012/3032	Del 2, poglavje 12

Izdelek je skladen z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativi:

EN55032
EN55024
EN55035
EN ISO 14982

Ime in naslov osebe, pooblaščen za pripravo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Združeno kraljestvo
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA

Datum izjave: 28. november 2022

Ime: Eric Rains

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS 61265

Naziv: Vodja globalnega inženiringa elektronske strojne opreme

Uvoznik izdelkov za kmetijstvo in vzdrževanje okolice: John Deere Ltd. - Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Združeno kraljestvo

Uvoznik izdelkov za gozdarstvo: John Deere Forestry Ltd. - Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Združeno kraljestvo

Gradbeni uvoznik: Rahgen Limited, Ialgen Group House, Overfield Park, Robfrey Drive, Newark, Nottingham, NG24 2UA, Združeno kraljestvo



RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1669663251172-82-01DEC22

Izjava o skladnosti v Združenem kraljestvu

Deere & Company
Moline, Illinois, ZDA

Podpisana oseba izjavlja, da:

Izdelek: Prikazovalnik G5^{Plus}

Model(i): G512

Izpolnjuje vsa ustrezna določila in temeljne zahteve naslednjih predpisov Združenega kraljestva:

PREDPIS:	ŠTEVILKA	POSTOPEK CERTIFIKACIJE
Predpisi o elektromagnetni združljivosti	S.I. 2016/1091	Urniki 2, modul A
Omejitev uporabe določenih nevarnih snovi v električni in elektronski opremi	S.I. 2012/3032	Del 2, poglavje 12

Izdelek je skladen z naslednjimi standardi in/ali drugimi normativi:

EN ISO 14982
ISO 13766-1

EN55032
EN55024
EN55035

Ime in naslov osebe, pooblaščen za pripravo tehnične projektne dokumentacije:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Združeno kraljestvo
EUConformity@JohnDeere.com

Izjava o skladnosti je podana pod izključno odgovornostjo proizvajalca.

Kraj izdaje izjave: Urbandale, Iowa, USA

Datum izjave: 28. november 2022

Ime: Eric Rains

Proizvodna enota: Deere & Company, Moline, ILLINOIS 61265

Naziv: Vodja globalnega inženiringa elektronske strojne opreme

Uvoznik izdelkov za kmetijstvo in vzdrževanje okolice: John Deere Ltd. - Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Združeno kraljestvo

Uvoznik izdelkov za gozdarstvo: John Deere Forestry Ltd. - Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Združeno kraljestvo

Gradbeni uvoznik: Rahgen Limited, Ialgen Group House, Overfield Park, Robfrey Drive, Newark, Nottingham, NG24 2UA, Združeno kraljestvo



RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1669663290093-82-01DEC22

Predstavitev prikazovalnika

Zaslonska pomoč



PC15300—UN—19MAR13

Aplikacija centra za pomoč in gumb za informacije

Središče za pomoč je dopolnilo za tiskana navodila za uporabo. Pred začetkom dela preberite navodila za uporabo.

Poiščite središče za pomoč

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek "Sistem".
3. Izberite aplikacijo Center za pomoč.

DX,PC,INTRO,HELP-82-17DEC15

CommandCenter 4. generacije

Prikazovalnik John Deere CommandCenter 4. generacije je zasnovan za najenostavnejšo uporabo in produktivnost. Naša programska oprema je univerzalna, medtem ko strojna oprema ponuja veliko možnosti z različnimi cenovnimi razredi in funkcijami. Prikazovalnik CommandCenter je pritrjen na CommandARM. Na voljo so 7-, 8,4- in 10-palčni prikazovalniki.

OPOMBA: Programska oprema prikazovalnika CommandCenter 4. generacije je v procesorju in ne na prikazovalniku.

4100 CommandCenter (7-palčni)



PC17356—UN—03DEC13

4100 CommandCenter

- Zaženite načine strani enako kot pri 10-palčnem zaslonu
- Mehke tipke z bližnjicami je treba razširiti, da so vidne.

4200 CommandCenter (8,4-palčni) in 4600 CommandCenter (10-palčni)



PC17355—UN—03DEC13

4200 in 4600 CommandCenter

- Naslovna vrstica prikazuje trenutno stran delovanja
- Večji center za status ponuja več informacij
- Mehke tipke za bližnjice so vedno vidne.

ch177nn,1685614419187-82-01JUN23

Procesor CommandCenter 4. generacije

Programska oprema CommandCenter 4. generacije deluje na procesorju, ločenem od prikazovalnika.

OPOMBA: Navedene so največje zmogljivosti vseh procesorjev. Odvisno od konfiguracije stroja morda nekatere funkcije ne bodo na voljo.



Procesorja 4100 in 4200

PC25546—UN—19APR18



Procesor 4600

PC25545—UN—19APR18

Procesorja 4100 in 4200

- 1 vhod za video kamero
- 1 vhod USB
- 1 izhod prikazovalnika

Procesor 4600

- 4 vhodi za video kamere
- 4 vhod. USB
- 2 izhoda prikazovalnika
- Možnost nadgradnje za bodoče aplikacije

ch177nn,1685614419134-82-01JUN23

Dodatni monitor



Gumb Zamenjaj

PC28687—UN—25AUG22

OPOMBA: Dodatni monitor je na voljo le pri 4600 CommandCenter in univerzalnem prikazovalniku 4640.

Dodatni monitor je sekundarni prikazovalnik, ki prikazuje drugo aktivno stran izvajanja.

⚠ OPOZORILO: Preprečite tveganje poškodb. Prepričajte se, da je stroj v načinu parkiranja in vzdržujte električno napajanje med celotnim postopkom namestitve. Ko izvedete ponovni zagon prikazovalnika:

Vse aplikacije se zaprejo.

Sistemska sporočila se ne prikaže.

OPOMBA: Preden namestite ali odklopite sekundarni prikazovalnik, zaključite delo na vseh poljih, na katerih ste z delom že začeli.

Če sistem zazna sekundarni prikazovalnik ali njegovo odstranitev, je treba sistem ponovno zagnati.

OPOMBA: Dodatni prikazovalnik ne podpira prikazovanja dveh strani izvajanja na isti krmilni enoti hkrati.

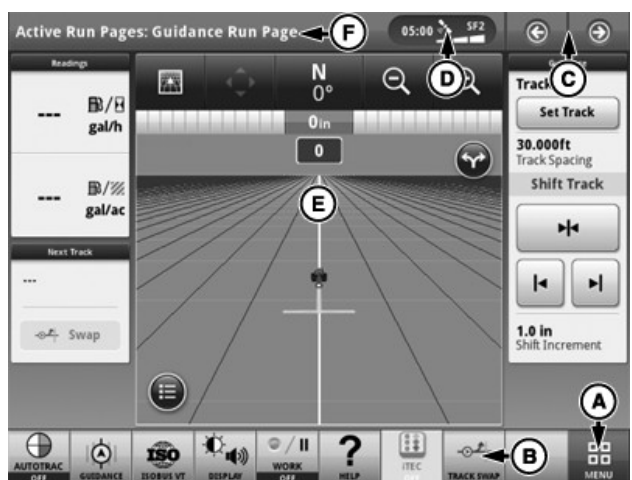
Pritisnite gumb Zamenjaj, da aktivno stran izvajanja prenesete na sekundarni prikazovalnik. Vse funkcije prenesene strani izvajanja ostanejo aktivne na sekundarnem prikazovalniku. Naslednja stran izvajanja v aktivnem nizu postane aktivna stran izvajanja na primarnem prikazovalniku.

Možnost pomikanja po straneh izvajanja ostane omogočena na primarnem prikazovalniku. Vendar pa je stran izvajanja, ki je bila prenesena na sekundarni prikazovalnik, odstranjena iz rotacije.

Če želite aktivni strani izvajanja izmenjati med prikazovalnikoma, znova pritisnite gumb Zamenjaj.

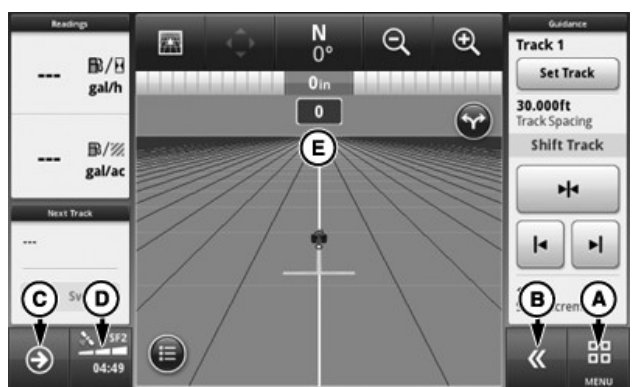
ch177nn,1685614447116-82-28JUN23

Struktura strani izvajanja



PC17353—UN—03DEC13

Stran izvajanja za 8,4-palčni (4200) in 10-palčni (4600) prikazovalnik



PC17354—UN—03DEC13

Stran izvajanja za 7-palčni (4100) prikazovalnik

- A—Meni
- B—Zaslonske bližnjice
- C—Gumbi za naslednjo in prejšnjo stran izvajanja
- D—Središče za stanje
- E—Stran izvajanja
- F—Naslovna vrstica/izbira strani izvajanja

Meni (A) prikazuje seznam vseh aplikacij, ki so nameščene na prikazovalniku in stroju.

Zaslonske bližnjice (B) omogočajo hiter dostop do najpogostejše uporabljenih aplikacij in funkcij. Na 7-palčnem prikazovalniku izberite gumb za razširitev in prikaz bližnjic.

Gumba za naslednjo in prejšnjo stran izvajanja (C) se uporabljata za preklop med različnimi stranmi izvajanja.

Izberite območje (D), ki prikazuje **Center za status**. Pomembne informacije za funkcije prikazovalnika so poudarjene, kot recimo moč signala GPS in razpoložljivost prostora za shranjevanje podatkov.

Stran izvajanja (E) konfigurirate z aplikacijo Upravitelj postavitev.

Na 8,4- in 10-palčnih prikazovalnikih pritisnite

naslovno vrstico (F) za prikaz strani **Izbira zagonske strani**. Izberite željeno stran izvajanja s seznama strani, ki so na voljo.

(Glejte aplikacijo Upravitelj postavitev za informacije o prilagajanju strani za izvajanje.)

DX,PC,INTRO,RUNPAGE-82-30APR18

Središče za stanje



PC17275—UN—13AUG13

- A—Status Center na 8,4- in 10-palčnem prikazovalniku
- B—Status Center na 7-palčnem prikazovalniku

Status center navaja pomembne informacije o funkcijah zaslona, kot je moč signala GPS in opozorila. Na 8,4- in 10-palčnem zaslonu ga najdete v naslovni vrstici, na 7-palčnem zaslonu pa v spodnjem levem kotu.

Če želite dodatne informacije prikazati v spustnem oknu izberite Središče za stanje. Razširjen Status Center omogoča hitro dostop do obvestil in nastavitev.

OPOMBA: V Status Centru so vedno prikazani datum in čas in shranjevanje podatkov.

Dodatne informacije so prikazane glede na konfiguracijo stroja in obvestil.

DX,PC,INTRO,STATUS-82-23APR18

Programske bližnjice tipke



PC17276—UN—13AUG13

- A—Zaslonske bližnjice

Bližnjice (A) prikazujejo statusne informacije in ponujajo hiter dostop do funkcij različnih aplikacij.



PC17277—UN—13AUG13

- B—Gumb za razširitev 7-palčnega prikazovalnika

Bližnjice so vedno prikazane vzdolž dna 8,4- in 10-palčnega prikazovalnika. Na 7-palčnem zaslonu pritisnite razširitveni gumb (B), da prikažete bližnjice.

(Glejte aplikacijo Upravitelj postavitev za informacije o prilagajanju iskalne vrstice.)

DX,PC,INTRO,SHORTCUTBAR-82-23APR18

Meni



Gumb Meni

PC28688—UN—25AUG22

Pritisk gumba za Glavni meni navede vse aplikacije, ki so nameščene na zaslonu in stroju. Če si želite ogledati posamezne skupine aplikacij, izberite ustrezni zavihek na levi.

OPOMBA: Aplikacije, ki so na voljo se razlikujejo glede na konfiguracijo stroja.

ct47125,1663940824410-82-26SEP22

Aktivacija paketa Basics

Za uporabo prikazovalnikov 4. generacije je potrebna aktivacija paketa Basics.

Obrnite se na prodajalca strojev John Deere za prenos aktivacije paketa Basics z nedelujočega prikazovalnika na novega.

Če prikazovalnik nima aktivacije paketa Basics, je dostop omejen na naslednje aplikacije:

- Upravitelj programske opreme
- Jezik in merske enote
- Upravitelj datotek
- Prikaz in zvok
- Diagnostično središče

OPOMBA: Podatkov ni mogoče izvoziti brez aktivacije paketa Basics.

AL70325,0000590-82-06NOV19

Dodatne aktivacije

OPOMBA: Aktivacije programske opreme niso prenosljive v primeru, če je oprema izgubljena ali ukradena.

Za odklepanje naprednih funkcij prikazovalnika so potrebne dodatne aktivacije. Aktivacije lahko najdete s

pritiskom gumba Meni > zavihek Sistem > aplikacijo Upravitelj programske opreme > zavihek Aktivacije.

Na voljo so naslednje aktivacije:

- AutoPath
- AutoTrac
- Avtomatizacija zavijanja AutoTrac
- AutoTrac RowSense
- Sinhronizacija podatkov
- Vodenje priključka
- Skupna raba podatkov na polju
- Funkcija Machine Sync
- Upravljanje razdelkov

Za nakup aktivacij stopite v stik s prodajalcem strojev John Deere.

ch177nn,1685614480351-82-01JUN23

Predstavitvene aktivacije

V aplikaciji Software Manager so na voljo predstavitvene aktivacije, ki vam omogočajo preizkušati funkcije na prikazovalniku. Modra lučka poleg funkcije prikazuje, da je vključena predstavitev.

Predstavitev je na voljo tovarniško za 15 ur uporabe. Demo AutoTrac na primer odšteva samo, ko je funkcija aktivirana.

ch177nn,1685614480317-82-01JUN23

Prikaz in zvok

Prikaz in zvok



Prikaz in zvok

PC28689—UN—25AUG22

Prikazovalnik in zvočna aplikacija prilagodi svetlost prikazovalnika in glasnost.

Če je priklopljenih več prikazovalnikov, lahko s to aplikacijo nastavite funkcije za prikaz na vsakem posameznem prikazovalniku.

Če dotikanje zaslona ni zaznano na pravilnem mestu, uporabite umerjanje zaslona, občutljivega na dotik, za ponovno poravnavo.

OPOMBA: Prikazovalniki 4. generacije uporabljajo odporne zaslone na dotik, združljive z običajnimi pisali za zaslone.

Izjeme: Prikazovalnika 4200 in 4240 uporabljata kapacitivni zaslon na dotik, ki zahteva dotik s prstom, kapacitivnim pisalom ali drugim prevodnim vnosnim sredstvom.

Pomik na Prikaz in zvok

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Prikaz in zvok.

ZIDXK1X,1749797261526-82-13JUN25

Svetlost

Svetlost in barvni način

• Modul-Auto

Samodejni način je priporočljiva nastavitvev. Ta sinhronizira svetlost zaslona s stikalom luči v kabini. Če so luči izklopljene, je zaslon v dnevnem načinu. Če so luči vklopljene, je zaslon v nočnem načinu.

• Dnevni in nočni način



A



B

A—Dnevni način
B—Nočni način

PC15319—UN—20MAY13

Če ročno izberete način, se svetlost zaslona ne sinhronizira z lučmi kabine.

OPOMBA: Izbran način na prilagaja svetlosti drugega zaslona. Svetlost tega zaslona nastavite v njegovih nastavitvah.

Nastavitve svetlosti



A

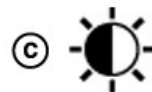


B

A—Dnevne nastavitve
B—Nočne nastavitve

PC15320—UN—20MAY13

Izberite gumb za nastavitve za prikaz pojavne strani za ustrezen način svetlosti.



C



D

C—Svetlost prikazovalnika
D—Svetlost v kabini

PC15321—UN—20MAY13

Odvisno od izbranega načina z gumbom prilagodite svetlost zaslona in kabine z gumbi (+) in (-).

DX,PC,DISP,BRIGHT-82-07APR17

Zvok



Glasnost prikazovalnika

PC15322—UN—20MAY13

Glasnost prikazovalnika spremenite z gumbi (+) in (-).

DX,PC,DISP,SOUND-82-21DEC15

Več prikazovalnikov



Več prikazovalnikov

PC28690—UN—25AUG22

OPOMBA: Podpora za več prikazovalnikov se razlikuje glede na stroj. Glejte dokumentacijo o združljivosti prikazovalnikov 4. generacije na spletnem mestu StellarSupport za združljivost določenega stroja.

OPOMBA: Posodobitve programske opreme za operacijski sistem 2015-1 (8.12.2500-17) 4. generacije in noveše onemogočijo aplikacije za natančno kmetijstvo, ko je zaznan dodatni prikazovalnik GreenStar. Odstranite prikazovalnik GreenStar v kabini, da lahko upravljate funkcije aplikacije za natančno kmetijstvo na prikazovalniku CommandCenter 4. generacije s temi različicami programske opreme.

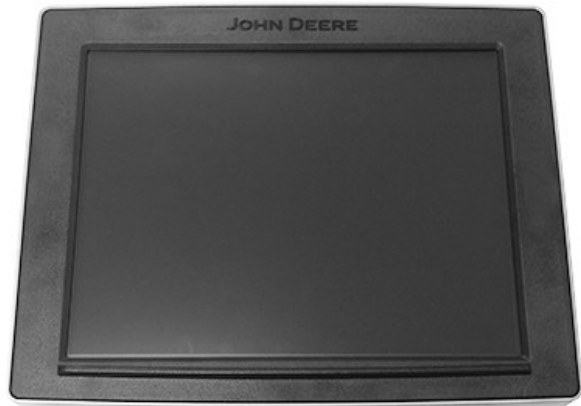
CommandCenter 4. generacije je mogoče konfigurirati za uporabo z naslednjimi prikazovalniki John Deere:

- Prikazovalnik GreenStar 3 2630
- Univerzalni prikazovalnik 4240
- Univerzalni prikazovalnik 4640

Nekatere aplikacije, na primer AutoTrac, se ne morejo izvajati na obeh prikazovalnikih hkrati.

Aktivacije se ne prenašajo med prikazovalniki. Drugi prikazovalnik mora imeti svojo aktivacijo za zagon aplikacij AMS.

Za uporabo več prikazovalnikov je potrebna dodatna strojna oprema. Za več informacij se obrnite na svojega zastopnika za John Deere.



PC23195—UN—18OCT16
Univerzalni prikazovalnik 4640

Namestitev GreenStar 3 ali prikazovalnika 4. generacije

OPOMBA: Omogočite aplikacije za natančno kmetijstvo (GreenStar ali AMS) samo na enem prikazovalniku. Vodenje in druge aplikacije ne delujejo pravilno, če ima več prikazovalnikov omogočene aplikacije za natančno kmetijstvo.

1. Prepričajte se, da sta stikalo na ključ in CommandCenter izklopljena.
2. Priključite kabelsko napeljavo prikazovalnika v priključek vogalnega stebra in 26-polni priključek prikazovalnika v hrbtno stran prikazovalnika.
3. Vključite stikalo na ključ.
4. CommandCenter išče drugi prikazovalnik na podatkovnem vodilu CAN priključka pribl. 60 sekund. Če je bil CommandCenter prej v načinu primarnega prikazovalnika, se prikaže sporočilo "Zaznanih je bilo več prikazovalnikov".
5. Izberite prednastavitev konfiguracije:

Primarni prikazovalnik

- NE uporabite te možnosti v tem primeru. Ta način se uporablja samo, če drugi zaslon ni nameščen.

Več prikazovalnikov – pregledovalnik priključkov

- Aplikacije za natančno kmetijstvo so prikazane na drugem prikazovalniku.
- Priključki ISOBUS se prikažejo na CommandCenter ali na drugem prikazovalniku glede na nastavitev priključka "Naslednji prikazovalnik VT".

OPOMBA: Če priključek ISOBUS nima funkcije "Naslednji prikazovalnik VT", bo prikazan na prikazovalniku, ki se prvi zažene.

Napredne nastavitve

- Ročno nastavite konfiguracije.
6. Za shranjevanje nastavitve izklopite in ponovno vklopite stikalo za vžig s ključem.
Če spremenite nastavitve prikazovalnika, morate ustrezno spremeniti tudi nastavitve drugega prikazovalnika.
Če ste izbrali način primarnega prikazovalnika, onemogočite GreenStar, krmilnik za opravlila in navidezni terminal podatkovnega vodila priključka na drugem prikazovalniku ali pa odklopite drugi prikazovalnik.
Za dostop do nastavitve za več prikazovalnikov na univerzalnem prikazovalniku 4240 ali 4640, pritisnite gumb Meni > zavihek Sistem > aplikacijo Prikaz in zvok > zavihek Več prikazovalnikov.
Za dostop do nastavitve več prikazovalnikov na prikazovalniku GreenStar 3 izberite gumb Meni > gumb Prikazovalnik > gumb Diagnostika > zavihek Več prikazovalnikov.

Odstranitev GreenStar 3 ali prikazovalnika 4. generacije

1. Prepričajte se, da sta stikalo na ključ in CommandCenter izklopljena.

2. Kabelski snop prikazovalnika odklopite s 26-polnega priključka na zadnji strani prikazovalnika.
3. Vključite stikalo na ključ.
4. CommandCenter išče drugi prikazovalnik na podatkovnem vodilu CAN priključka pribl. 2 – 3 minute. Če je bil CommandCenter prej v enem od načinov za več prikazovalnikov, se prikaže sporočilo "Drugega prikazovalnika ni mogoče najti".
5. Za shranjevanje nastavitve izklopite in ponovno vklopite stikalo za vžig s ključem.

Odstranjevanje prikazovalnika drugega proizvajalca

1. Prepričajte se, da sta stikalo na ključ in CommandCenter izklopljena.
2. Odklopite kabelsko napeljavo prikazovalnika drugega proizvajalca.
3. Vključite stikalo za vžig s ključem.
4. CommandCenter išče drugi prikazovalnik na podatkovnem vodilu CAN priključka pribl. 2 – 3 minute. Če je bil CommandCenter prej v enem od načinov za več prikazovalnikov, se prikaže sporočilo "Drugega prikazovalnika ni mogoče najti". Če se po 3 minutah ne prikaže sporočilo "Drugega prikazovalnika ni mogoče najti", pojdite na korak 5.
5. Prepričajte se, da je CommandCenter v načinu primarnega prikazovalnika in da je prikazovalnik drugega proizvajalca odklopljen.
6. Za shranjevanje nastavitve izklopite in ponovno vklopite stikalo za vžig s ključem.

ch177nn,1685614567146-82-01JUN23

Nastavitve za več prikazovalnikov

OPOMBA: NE priporočamo, da spreminjate posamezne nastavitve.

Za zagotavljanje različnih vrst informacij upravljavcu hkrati se pogosto uporablja več prikazovalnikov na stroju, kar omogoča boljši nadzor, spremljanje in sprejemanje odločitev.

Na voljo sta dva načina uporabe več prikazovalnikov. Oba prikazovalnika sta lahko prikazovalnika za precizno kmetijstvo ali pa je eden od njiju prikazovalnik za precizno kmetijstvo, medtem ko je drugi razširjeni monitor. Konfiguracija nastavitve za več prikazovalnikov je potrebna samo pri uporabi dveh prikazovalnikov za precizno kmetijstvo; za razširjeni monitor niso potrebne spremembe.

Na traktorjih 8R se na primer uporablja več prikazovalnikov. Te prikazovalnike je mogoče nastaviti na dva načina.

1. CommandCenter je integriran z dodatnim razširjenim monitorjem. Oba monitorja delujeta z istega

procesorja, zato ni treba konfigurirati nastavitve za več prikazovalnikov.

2. CommandCenter je povezan z univerzalnim prikazovalnikom G5. Vsak prikazovalnik ima svoj procesor, zato je treba konfigurirati nastavitve za več prikazovalnikov.

Prikazovalnik CommandCenter služi kot glavni vmesnik za spremljanje in nadzorovanje delovanja stroja ter prikazovanje informacij, kot so vodenje, nastavitve stroja, upravljalni elementi priključka in podatki o delovanju. Razširjeni monitor, ki je običajno nameščen na desni strani kabine, lahko uporabite za prikaz dodatnih informacij, kot so viri kamere, dokumentacija, zemljevidi polja ali diagnostična orodja.

Če morate posamezno konfigurirati funkcije, vključite ali izklopite funkcije s preklopnimi stikali. Nato izberite pomembnost za vsako funkcijo.

Aplikacije za natančno kmetijstvo

Aplikacija Precizno kmetijstvo je prikazovalna aplikacija, ki uporablja na podatkih temelječe tehnološke rešitve za precizno kmetijstvo. Te aplikacije so zasnovane tako, da kmetom pomagajo sprejeti ozaveščene odločitve za optimizacijo delovanja.

Te aplikacije omogočajo kmetom, da zbirajo podatke v realnem času, uporabljajo kartiranje polj, analizirajo spremenljivost polj in izvajajo prakse upravljanja, specifične za lokacijo, da izboljšajo produktivnost, zmanjšajo vhodne stroške, zmanjšajo vpliv na okolje in izboljšajo splošno trajnost kmetij.

Uporabite aplikacije za natančno kmetijstvo, da povečate učinkovitost, sprejmete natančnejše odločitve in dosežete boljše rezultate.

Aplikacije preciznega kmetijstva so AutoTrac, Upravljanje razdelkov in Dokumentacija.

Pregledovalnik priključkov ISOBUS

Pregledovalnik priključkov ISOBUS določa, ali bodo na CommandCenter prikazani vmesniki virtualnih terminalov (VT).

Pregledovalnik priključkov ISOBUS 2

OPOMBA: Če razširjeni monitor ni priključen, je preklonni gumb pregledovalnika priključkov ISOBUS 2 obarvan sivo.

Pregledovalnik priključkov ISOBUS 2 določa, ali lahko CommandCenter prikaže vmesnik VT na razširjenem monitorju.

Certifikat ISOBUS

Preklonnik za certifikacijo ISOBUS onemogoči uporabo originalnega monitorja GreenStar na prikazovalniku 4. generacije. Če želite omogočiti uporabo originalnega monitorja GreenStar, izklopite certifikat ISOBUS.

Krmilnik za naloge

POMEMBNO: Aplikacij za natančno kmetijstvo (GreenStar ali AMS) ne vklopite za oba prikazovalnika. Vodenje in druge aplikacije ne bodo delovale pravilno.

OPOMBA: Pregledovalnik priključka ISOBUS je na prikazovalnikih GreenStar 2 in GreenStar 3 znan tudi kot ISOBUS VT.

Krmilnik za opravila (TC) določa, ali si lahko CommandCenter izmenjuje ukaze krmilnika za opravila z upravljalnimi enotami priključkov. To vključuje sporočila funkcije Upravljanje razdelkov.

Datotečni strežnik

OPOMBA: Če uporabljate več prikazovalnikov, poskrbite, da bo datotečni strežnik aktiviran samo na enem od njih.

Datotečni strežnik omogoča izmenjavo datotek in drugih podatkov med strojem in priključkom, npr. konfiguracijskih datotek, tabel gnojil in jezikovnih datotek.

Datotečni strežnik za delovanje potrebuje pogon USB. Podatki, ki jih sistem prejme od priključka, se shranijo v mapo z imenom Fileserver na pogonu USB.

Nastavitev pomembnosti

OPOMBA: Če si želite ogledati prioriteto na vsakem prikazovalniku, v središču za stanje izberite gumb virtualnega terminala.

Nastavitev stopnje pomembnosti, ki jo imenujemo tudi primerek funkcije, določa stopnjo pomembnosti, ki jo ima prikazovalnik, ko se nalagajo različne funkcije. Na primer, če ima pregledovalnik priključka na CommandCenter pomembnost 1 in ima GreenStar 3 2630 pomembnost (instanco funkcije) 2, se v večini primerov priključki ISOBUS prikažejo na CommandCenter.

ch177nn,1685614583368-82-23MAY24

Umerjanje prikazovalnika

Umerjanje zaslona na dotik bo morda potrebno, če zaslon ne zazna dotika na želenem mestu. Zaslon na dotik je tovarniško umerjen in pri normalnem delovanju ne potrebuje ponovnega umerjanja. Če umerjanje ne odpravi težave, se obrnite na prodajalca strojev John Deere.

1. Izberite gumb Meni > zavihek Sistem > aplikacijo Prikaz in zvok > zavihek Umerjanje.
2. Izberite Začni umerjanje.

3. Za vodenje skozi postopek umerjanja sta na voljo velik "X" in navodila.
4. Vsakič ko pritisnete "X", se navodila spremenijo in "X" se pomakne na drugo območje zaslona.

OPOMBA: Če zaslon na dotik nepravilno deluje, lahko uporabite USB-miško. Miško priključite v USB-vhod prikazovalnika.

AL70325,00005F8-82-30JUL20

Datum in ura

Datum in ura



Datum in čas

PC28691—UN—25AUG22

Informacije o datumu in času se uporabljajo za številne pomembne funkcije sistema. Te vključujejo napačno prijavo, aktivacije in zapisovanje podatkov.

Datum in čas se nastavitva samodejno, če je priklopljen GPS-sprejemnik in če ta sprejema veljaven signal. V tem primeru nastavite samo časovni pas.

Trenutni datum in uro lahko najdete kadar koli z izbiro središča stanja na vrhu glavne izvajalne strani.

OPOMBA: Nastavitve za datum in čas vplivajo na vodenje dokumentacije in njihovo filtriranje na prikazovalniku ter programski opremi namizja.

Iskanje menija Datum in čas

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Datum in čas.

ct47125,1663943359087-82-26SEP22

Sprememba trenutnega datuma



A



B

PC15315—UN—15MAY13

A—Datum nastavljen od uporabnika
B—Datum določen z GPS

Datum je mogoče spremeniti samo, če GPS ni priključen ali signal ni na voljo. Sicer signal GPS določi datum.

Oblika datuma ni odvisna od signala GPS, lahko jo spremenite kadarkoli.

1. Izberite dan, mesec ali leto.
2. Za vnos pravilne vrednosti uporabite tipkovnico.
3. Izberite Končano za uporabo sprememb ali Prekliči za vrnitev na prejšnjo stran brez uporabe sprememb.

Oblika datuma

1. Izberite okence za obliko datuma.
2. Izberite želeno obliko datuma s seznama.

3. Izberite Končano za uporabo sprememb ali Prekliči za vrnitev na prejšnjo stran brez uporabe sprememb.

DX,PC,DATE,DATE-82-21DEC15

Sprememba trenutnega časa



A



B

PC15316—UN—15MAY13

A—Čas nastavljen od uporabnika
B—Čas določen z GPS

Trenutni čas je mogoče spremeniti samo, če GPS ni priključen ali signal ni na voljo. Sicer signal GPS določi čas.

Časovni pas in oblika časa nista odvisni od signala GPS, lahko ju spremenite kadarkoli.

1. Izberite ure ali minute.
2. Za vnos pravilne vrednosti uporabite tipkovnico.
3. Izberite Končano za uporabo sprememb ali Prekliči za vrnitev na prejšnjo stran brez uporabe sprememb.

Časovni pas

1. Izberite kontinent ali ocean in izberite Naprej.
2. Izberite državo in Naprej.
3. Izberite časovni pas in Naprej.
4. Potrdite izbran časovni pas in nato OK.

Časovni format

Uporabite gumb radia in izberite obliko časa 12 ur ali 24 ur.

DX,PC,DATE,TIME-82-21DEC15

Jezik in enote

Jezik in enote



PC28692—UN—25AUG22

Jezik in merske enote

Jezik in enote uporabite za spreminjanje jezika, oblike števil in merskih enot.

Različne nastavitve lahko ustvarite tako za prikazovalnik, kot tudi za krmilnike, ki so prikazani v ISOBUS VT. Izberite zavihek za spremembo nastavitev.

Pomik na Jezik in Enote

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Jezik in Enote.

ct47125,1663944930163-82-26SEP22

Nastavitve jezika in merskih enot

Zaslon

Iz seznama izberite jezik, zapis števil in merske enote.

ISOBUS VT

Krmilniki, ki prikazujejo v ISOBUS VT, lahko imajo različne merske enote kot preostali zaslon. Za seznam naslednjih možnosti odstranite kljukico iz *Uporabi enake merske enote kot na zaslonu*:

- Oblika zapisa številke
- Razdalja
- Pov.
- Glasnost
- Masa
- Temperatura
- Tlak
- Sila

Nastavitve za shranjevanje

Ko ste izbrali nove nastavitve, izberite gumb Shrani. Za uveljavitev sprememb je treba ponovno zagnati prikazovalnik.

DX,PC,LANG,SETTINGS-82-21DEC15

Upravitelj programske opreme

Upravitelj programske opreme



PC28693—UN—25AUG22

Upravitelj programske opreme

Uporabite Upravitelj programske opreme za posodobitev programske opreme, aktiviranje funkcij in najдите podrobnosti o programski opremi.

Pomik na Upravitelj programske opreme

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Upravitelj programske opreme.

Kompleti programske opreme

Programska oprema prikazovalnika 4. generacije in datoteke za pomoč so razporejene v pakete. Vsak paket je posebej naveden na zavihku Namestitve in posodobitve ter zavihku Informacije o različici.

Operacijski sistem 4. generacije



PC28694—UN—25AUG22

- Vsebuje operacijski sistem zaslona in osnovne aplikacije.

Pomoč za operacijski sistem 4. generacije



PC28695—UN—25AUG22

- Vsebuje datoteke s pomočjo za aplikacije prikazovalnika.

Aplikacije AMS



PC28808—UN—20SEP22

- Vsebuje programsko opremo prikazovalnika.

Aplikacije za stroj



PC28817—UN—20SEP22

- Vsebuje programsko opremo za stroj. Paket mora namestiti prodajalec strojev John Deere s Service ADVISOR.

pomoč za aplikacije za stroj.



PC28818—UN—20SEP22

- Vsebuje datoteke s pomočjo za aplikacije za stroj. Paket je možno namestiti brez Service ADVISOR.

OPOMBA: Paketi za pomoč na zaslonu vsebujejo jezik, ki ga podpira zaslon.

ch177nn,1685614648442-82-01JUN23

Posodobitev programske opreme prikazovalnika in krmilne enote

Posodobitve programske opreme se redno izdajajo za prikazovalnike 4. generacije zaradi izboljšav delovanja in učinkovitosti. Te posodobitve upravlja namizna aplikacija imenovana Upravitelj programske opreme.

OPOMBA: Upravitelj programske opreme John Deere potrebuje podporo za 32-bitne aplikacije.

Posodobitve programske opreme za sestavne dele sistema GreenStar, kot so sprejemniki StarFire, AutoTrac Universal in krmilniki hitrosti GreenStar, se prav tako prenesejo z Upraviteljem programske opreme. Datoteke s posodobitvami so kopirane v pogon USB, skupaj s posodobitvami za prikazovalnike. Če so sestavni deli priključeni na stroj, se posodobijo s prikazovalnikom, ko je pogon USB vstavljen.

Določanje verzije programske opreme na zaslonu

Številke verzij za vse nameščene programske opreme so na voljo na zavihku z informacijami o verziji v Upravitelju programske opreme.

Prenos posodobitev programske opreme



Pogon USB

PC15348—UN—11JUL13

Priporočen je pogon USB, formatiran v FAT32 ali NTFS, z najmanj 16 GB prostora. Za več informacij o zahtevah glede pogona USB glejte Pogon USB v poglavju Upravitelj datotek.

Posodobitve programske opreme so na voljo pod:

<https://my.deere.com/software-downloads/software-manager/>

Ko v pogon USB naložite najnovejšo programsko opremo, ga priključite v stroj, da namestite posodobitev.

Namestitev posodobitev programske opreme

Pogon USB

1. V vmesnik USB prikazovalnika vstavite pogon USB.



PC23932—UN—21MAR17

A—Gumb Namesti programsko opremo

2. Ko se prikaže stran z možnostmi za pogon USB, izberite gumb za namestitev programske opreme (A). To prikaže zavihek Namestitve in posodobitve upravitelja programske opreme.
3. Izberite možnost "Prikaz posodobitev za prikazovalnik" ali "Prikaz posodobitev za druge naprave" in pritisnite gumb Naprej.
4. Prikažejo se samo programski paketi, ki so novejši od trenutno nameščenih. Vsi paketi programske opreme prikazovalnika so izbrani privzeto.
5. Pritisnite gumb za namestitev. Če se posodobitev ne začne, za odpravo težave sledite sporočilom na zaslonu.

⚠ OPOZORILO: Preprečite tveganje poškodb. Prepričajte se, da je stroj v načinu parkiranja in vzdržujte električno napajanje med celotnim postopkom namestitve. Med namestitvijo programske opreme:

Vse aplikacije se zaprejo.

Sistemska sporočila se ne prikaže.

Ne odstranite pomnilnika USB.



PC28696—UN—25AUG22

A—Indikator napredka

B—Zelena kljukica

6. Indikator napredka (A) prikazuje odstotno vrednost vsakega paketa, ki je bil nameščen. Ko je paket uspešno nameščen, se prikaže zelena kljukica (B).
7. Ko se posodobitev programske opreme konča, se prikaže sporočilo. Nekateri paketi programske opreme ob koncu zahtevajo ponovni zagon. V tem primeru izberite gumb za ponovni zagon.
8. Odstranite USB-pogon in ga znova priključite v računalnik. Zaženite upravitelja programske opreme za nalaganje povratnih datotek.

OPOMBA: Povratne datoteke vsebujejo informacije o različici programske opreme in se uporabljajo za pomoč zastopnikom pri podpori za prikazovalnik in stroj.

Spletne posodobitve

1. Na zavihkih Namestitve in Posodobitve izberite Preveri posodobitve na spletu. Prikazovalnik išče razpoložljive posodobitve.
2. Izberite možnost "Prikaz posodobitev za prikazovalnik" ali "Prikaz posodobitev za druge naprave" in pritisnite gumb Naprej.
3. Prikažejo se samo programski paketi, ki so novejši od trenutno nameščenih. Privzeto so izbrani vsi paketi.
4. Pritisnite gumb Prenesi. Če se posodobitev ne začne, za odpravo težave sledite sporočilom na zaslonu.
5. Indikator napredka (A) prikazuje odstotno vrednost vsakega paketa, ki ga prenašate. Ko je paket uspešno prenesen, se prikaže zelena kljukica (B).
6. Izberite gumb Namestitev programske opreme, da začnete z namestitvijo prenesenih programskih paketov.

⚠ OPOZORILO: Preprečite tveganje poškodb. Prepričajte se, da je stroj v načinu parkiranja in vzdržujte električno napajanje med celotnim postopkom namestitve. Med namestitvijo programske opreme:

Vse aplikacije se zaprejo.

Sistemska sporočila se ne prikaže.

7. Ko se posodobitev programske opreme konča, se prikaže sporočilo. Nekateri paketi programske opreme ob koncu zahtevajo ponovni zagon. V tem primeru izberite gumb za ponovni zagon.

Oddaljene posodobitve z aplikacijo Equipment Mobile

1. Prijavite se v aplikacijo Equipment Mobile in preverite, ali so na voljo kakšne čakajoče posodobitve programske opreme.

2. Izberite posodobitev programske opreme in nato izberite Zahtevaj oddaljeno posodobitev.
3. Vklopite stroj.
4. Programska oprema se bo samodejno prenesla na prikazovalnik. Izberite Namesti, ko se na zaslonu prikaže zahteva za namestitve.
5. Prikazovalnik se bo znova zagnal.
6. Na prikazovalniku se prikaže Programiranje zaključeno po uspešni namestitvi.

Programiranje bližine prek brezžičnega pretakanja

OPOMBA: Za programiranje bližine prek brezžičnega pretakanja mora biti računalnik v neposredni bližini stroja.

Programiranje bližine prek brezžičnega pretakanja je na voljo prek storitev Service Center, John Deere Operations Center in John Deere Property Center.

1. Vključite kontakt stroja in ga pustite vključenega med postopkom posodobitve programske opreme.
2. Na prikazovalniku stroja izberite Meni.
3. Izberite zavihek Sistem.
4. Izberite Brezžične nastavitve.
5. S preklopom vklopite funkcijo Mobilna naprava s strojem.
6. V računalniku se prijavite v Service Center, John Deere Operations Center ali John Deere Property Center in preverite, ali obstajajo kakršne koli čakajoče posodobitve programske opreme.
7. Posodobitev programske opreme prenesite na računalnik.
8. Ko prenesete posodobitve, računalnik povežite z brezžičnim omrežjem modema JDLINK stroja.
9. Na strani za posodobitev programske opreme izberite Začni namestitev.
10. Ob pozivu Povežite se z omrežjem John Deere Modular Telematics Gateway Wi-Fi stroja preberite navodila na zaslonu in izberite Poveži.
11. Na strani s posodobitvami programske opreme v središču Service Center izberite možnost Izberi datoteke in izberite preneseni paket posodobitev. Izberite Odpri.
12. Izberite Začni nalaganje, da prenesete preneseno programsko opremo na prikazovalnik.
13. Ko je prenos programske opreme končan, izberite Začni programiranje.
14. Na prikazovalniku stroja se odpre okno Namestitve in posodobitve z navedbo stanja namestitve.
15. Ko je programiranje uspešno, izberite Prenesi

povratno datoteko na strani Posodobitve programske opreme v središču Service Center.

16. Izberite Naloži povratno datoteko in naložite preneseno datoteko, da zaključite postopek posodobitve programske opreme.

Daljinsko programiranje prek brezžičnega prenosa

1. Vključite kontakt stroja in ga pustite vključenega med postopkom posodobitve programske opreme.

OPOMBA: Pred nadaljevanjem z Oddaljenim programiranjem se prepričajte, da je vzpostavljena močna povezava s funkcijo JDLINK.

2. V računalniku se prijavite v Service Center, John Deere Operations Center ali John Deere Property Center in vnesite PIN stroja v iskalno vrstico stroja.
3. Na spustnem meniju Iskanje stroja izberite želeni stroj.
4. V razdelku Programiranje programske opreme preverite, ali so na voljo nove posodobitve programske opreme.
5. Izberite želeno posodobitev programske opreme in nato izberite Čakalna vrsta za oddaljeno posodobitev.
6. Na prikazovalniku stroja izberite možnost Namestitve programske opreme v pozivu za oddaljene posodobitve programske opreme ISOBUS VT.
7. Na prikazovalniku se mora začeti prenos programske opreme.
8. Ko je prenos programske opreme končan, izberite Namesti.
9. Sledite navodilom na zaslonu in izberite Nadaljuj, da nadaljujete z namestitvijo.
10. Na prikazovalniku se mora začeti namestitev programske opreme. Ko je namestitev zaključena, se prepričajte, da ima prikazovalnik najnovejšo različico programske opreme.

Odpravljanje težav

Če se paket programske opreme ne namesti, sistem celotno programsko opremo vrne na pred tem nameščeno verzijo.

Če posodobitev ne uspe, se pojavi sporočilo o napaki. Iz pogona USB odstranite datoteke, nato pa ponovno naložite posodobitev programske opreme na pogon USB. Ponovite postopek namestitve programske opreme.

Če posodobitev programske opreme ponovno ni uspešna, se obrnite na prodajalca strojev John Deere.

Optimizirajte prostor na pogonu USB za posodobitev programske opreme prikazovalnika

Izvedite naslednji postopek za optimizacijo prostora na pogonu USB med postopkom obnove sistema prikazovalnika:

1. Priključite pogon USB na računalnik.
2. Izberite Moj računalnik.
3. Izberite Lokalni disk C.
4. Izberite sds.
5. Izberite DisplayDependencies.

OPOMBA: Ne izbrišite mape RpmCache.

6. Izbrišite vso vsebino v mapi RpmCache.
7. Formatirajte pogon USB v formatu FAT32.
8. Prenesite posodobitvene datoteke prikazovalnika prek Upravitelja programske opreme in jih prenesite na pogon USB.

ch177nn,1740718174635-82-27FEB25



Spletne aktivacije

PC28699—UN—25AUG22

Spletne aktivacije uporabljajo brezžično povezavo za prikaz ali preverjanje trenutne naročnine. Prikazovalnik samodejno preveri naročnine ob vklopu. Za sklenitev naročite pojdite na StellarSupport.com.

AL70325,000056E-82-26SEP22

Aktivacije

Na tem zavihku lahko upravljate aktivacije za programsko opremo prikazovalnika.



PC28697—UN—25AUG22

Gumbi za podrobnosti

StellarSupport.com zahteva serijsko številko prikazovalnika, kodo poziva in lahko zahteva potrditveno kodo za ustvarjanje kode. Izberite gumb za podrobnosti in najdete to informacijo.

Ena koda lahko vključuje različne funkcije, vendar lahko izvede samo eno vrsto dejanja (aktivacija ali deaktivacija). Na primer ena koda lahko aktivira tri funkcije, ločena koda pa je potrebna za aktivacijo dveh funkcij.

Vnesite kodo za aktivacijo ali deaktivacijo



PC28698—UN—25AUG22

Gumb za vnos kode

1. Pritisnite gumb za vnos kode.
2. S tipkovnico vnesite kodo za vklop ali izklop. Pritisnite gumb V redu.
3. Zapišite kodo za potrditev in jo vnesite v spletnem mestu StellarSupport.com.

Spletne aktivacije

Service ADVISOR Remote

Service ADVISOR Remote



ISOBUS VT

PC16682—UN—18MAR13

Service ADVISOR Remote je na voljo v aplikaciji ISOBUS VT.



Meni ISOBUS VT

PC15293—UN—18MAR13

1. Izberite gumb za meni znotraj ISOBUS VT.



Daljinske posodobitve programske opreme

PC17281—UN—10SEP13

2. Izberite posodobitev programske opreme na daljavo.

Opis delovanja

Service ADVISOR je diagnostično orodje, ki ga prodajalci John Deere uporabljajo za izvedbo diagnostike ter za posodobitve nastavitev in programske opreme stroja. Prodajalci lahko dostopajo do diagnostičnih kod težav in diagnostičnih naslovov, ustvarjajo odčitke ter posnetke in programirajo krmilnike. Ta tehnologija združuje programsko in strojno opremo. Tehniki morajo opraviti najmanj 8-urno usposabljanje, da dobijo potrdilo, da smejo uporabljati to orodje.

Service ADVISOR Remote (SAR) je funkcija sistema Service ADVISOR, ki serviserju prodajalca omogoča, da se poveže s strojem, ki podpira funkcijo SAR, prek omrežja JDLINK, in da daljinsko dostopa do informacij o diagnostičnih kodah napak, snema diagnostične podatke na daljavo ter programira krmilnike na daljavo na strojih, ki podpirajo SAR.

Podobno kot pri posodobitvah programske opreme računalnikov omogoča storitev SAR, da družba John Deere na daljavo dostavi posodobljeno programsko opremo v strojno opremo JDLINK v stroju. Daljinsko programiranje omogoča družbi John Deere, da posodablja programsko opremo in izboljša zmogljivost stroja. Ta zmožnost omogoča ponovno programiranje večine krmilnikov strojev. Uporabnik pri tem postopku aktivno sodeluje s prodajalcem tako pri prenosu kot tudi pri namestitvi posodobitve programske opreme.

OPOMBA: Nekateri krmilniki vozil niso združljivi s programiranjem preko storitve SAR.

Združljivost vozil

OPOMBA: Če je nameščena aplikacija Uporabniki in dostop, je omogočen odklep, delni odklep ali zaklep dostopa upravljavca do določenih komponent. To vključuje možnost prenosa in namestitve posodobitev programske opreme. Za več podrobnosti glejte Uporabniki in dostop.

Za trenutni seznam odobrenih vozil se obrnite na trgovca John Deere ali obiščite spletno stran StellarSupport.com.

ch177nn,1685616589331-82-01JUN23

Ponovno programiranje vozil



PC20419—UN—13NOV15

Na voljo je posodobitev programske opreme

A—Gumb Sprejmi
B—Gumb Prekliči

S Service ADVISOR Remote (SAR) lahko prodajalci pošiljajo novo programsko opremo stroju za posodobitev krmilnih enot. Ko prodajalec pošlje programsko opremo, se na prikazovalniku prikaže obvestilo, ki pravi, da je na voljo nova programska oprema. Pritisnite gumb "Sprejmi" (A), da se prikaže stran za posodobitve programske opreme.

Če pritisnete gumb "Prekliči" (B), lahko odprete stran tako, da izbere "Daljinske posodobitve programske opreme" v meniju ISOBUS VT.

Prenos posodobitev

Remote Software Updates

Download Status: Download available

Machine operation can continue during download process

A Reject Download **B** Download Software

Installation Status: No update available

C Install Software

This software update can take up to X minutes to install.

PC17279—UN—10SEP13

Daljinske posodobitve programske opreme

- A—Gumb Zavrni prenos
B—Gumb Prenesi programsko opremo
C—Gumb Namestitev programske opreme

Na strani za daljinske posodobitve programske opreme lahko uporabnik zavrne (A) ali prenese (B) novo programsko opremo. Ob pritisku na gumb za prenos programske opreme se začne postopek prenosa. Postopek se nadaljuje v ozadju, stroj pa lahko med tem deluje na običajen način.

Namestitev posodobitev

i **Remote Software Updates**

Software Update

A software update is available for installation. Select the "Accept" button to continue to the Remote Software Updates page.

B Cancel **A** Accept

PC20420—UN—13NOV15

Posodobitev je pripravljena na namestitev

- A—Gumb Sprejmi
B—Gumb Prekliči

Ko je programska oprema prenesena in pripravljena na namestitev, se na prikazovalniku prikaže obvestilo. Pritisnite gumb "Sprejmi" (A), da odprete stran "Daljinske posodobitve programske opreme".

Namestitev programske opreme lahko traja do 40 minut. Če pritisnete gumb Prekliči (B), lahko programsko opremo posodobite pozneje.

Software Update

Terms and Conditions:

Press "Accept" to accept terms and conditions defined in the Operator's Manual and to begin loading the software update.

A Cancel Accept

PC12856—UN—07SEP10

Software Update

Prepare vehicle for software installation:

☐ Turn Engine Off and Key On

1 / 3

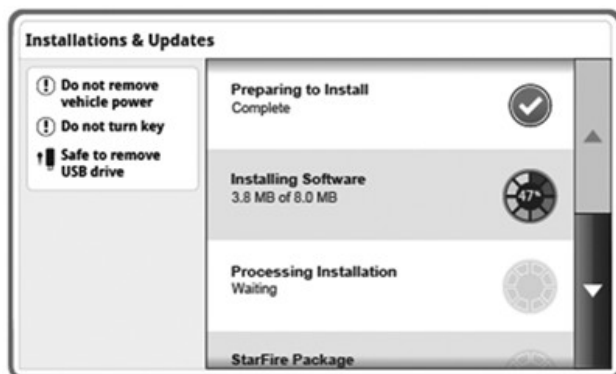
Next

PC12672—UN—28JUN10

Na strani za daljinske posodobitve programske opreme pritisnite gumb za namestitev programske opreme, da začnete postopek namestitve.

Ko se prikažejo pogoji in določila, jih potrdite, potem pa sledite navodilom na zaslonu.

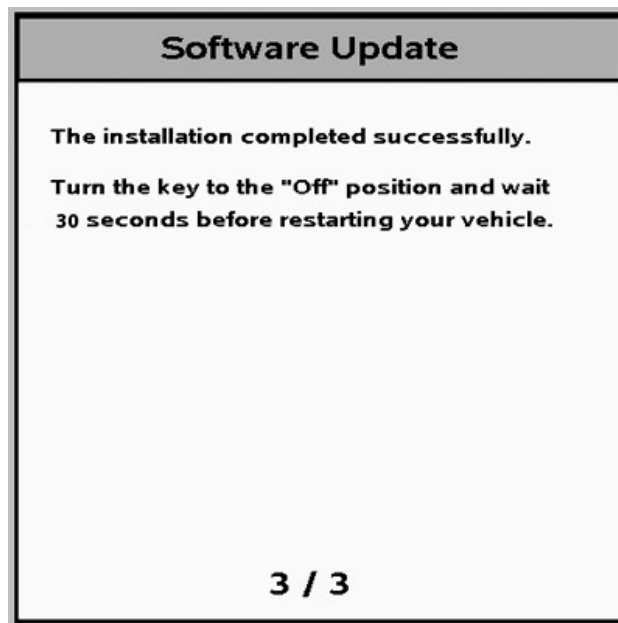
! OPOZORILO: Preprečite tveganje poškodb. Pred ponovnim programiranjem se prepričajte, da je vozilo na varni lokaciji in v ustrezni konfiguraciji. Določene funkcije vozila, vključno z lučmi, med programiranjem morda ne bodo delovale. Programiranja ne izvajajte blizu javnih cest ali dejavnih delovišč.



PC17630—UN—10SEP13

Pri posodobitvi zaslona 4. generacije se ob prenosu programske opreme najprej posodobi zaslon. Ko končate, se prikaže obvestilo "Programska oprema je uspešno nameščena" in prikazovalnik se znova zažene.

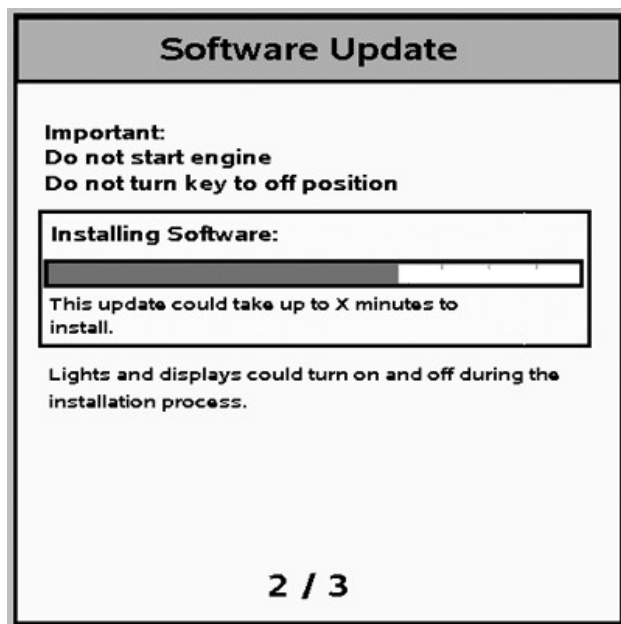
Ko posodobite prikazovalnik, se začne posodobitev krmilnika.



PC13582—UN—09MAY11

Če pride med postopkom namestitve do težave, sistem poskusi še enkrat. Če tudi drugi poskus ne uspe, se obrnite na prodajalca strojev John Deere.

ch177nn,1685616589239-82-28JUN23



PC12857—UN—07SEP10

Odpravljanje težav – ponovno programiranje

Simptom

Težava

Rešitev

Simptom	Težava	Rešitev
Izgubljeno pomožno napajanje	Motor je vklopljen ali izklopljen.	Motorja ne zaženite in ne izklaplajte napajanja, dokler se nameščajo posodobitve programske opreme. Stikalo na ključ izklopite in znova vklopite.
Nizka napetost	Napetost sistema je prenizka za nadaljevanje z namestitvijo programske opreme.	Izklopite ali odstranite nepotrebno dodatno opremo. Preverite napetost akumulatorja in ga po potrebi napolnite.
Napaka komunikacije	Namestitve programske opreme ni mogoče dokončati zaradi napake komunikacije.	Stikalo na ključ izklopite in znova vklopite. Potem znova poskusite namestiti programsko opremo. Če komunikacije ne morete vzpostaviti, se obrnite na prodajalca John Deere.
Gumba za daljinsko posodobitev programske opreme ni na prikazovalniku.	Dostop do strani za daljinske posodobitve programske opreme na prikazovalniku ni mogoč.	Preverite kabelski snop in povezave z enoto MTG.
<i>OPOMBA: Gumb za oddaljeno posodobitev programske opreme mora biti vedno na voljo, če so na voljo posodobitve ali ne.</i>		

Uporabniki in dostop

Uporabniki in dostop



Uporabniki in dostop

PC17262—UN—12JUL13

Uporabniki in dostop upravlja uporabniške profile in jim zaklene dostop do določenih funkcij.

Zavihek z uporabniškimi profili

- Spremenite profil prikazovalnika in nastavite osebno identifikacijsko številko (PIN) za skrbniški dostop.

Zavihek s skupinami za dostop

- Shrani funkcije zaslona, ki so zaklenjene.

Iskanje menija Uporabniki in dostop

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Uporabniki in dostop.

AL70325,00005D2-82-27MAR20

Uporabniški profili



A



B

PC28701—UN—25AUG22

A—Profili skrbnika
B—Profil upravljalca

Zaslon se lahko nastavi na enega od obeh profilov, skrbnik ali upravljalca. Aktiven profil je prikazan nad seznamom profilov.

Profili skrbnika (A)

Profili skrbnika je vedno v skupini s popolnim dostopom. Omogoča neomejen dostop do vseh funkcij in zaklepanje in odklepanje funkcij v profilu upravljalca. Profil administratorja lahko zaklenete s številko PIN in tako onemogočite dostop uporabnikom.

Profil upravljalca (B)

Profil upravljalca je vedno v skupini z omejenim dostopom. Omejen je samo na določene funkcije. Profil upravljalca mora biti aktiven profil in profil skrbnika mora imeti kodo PIN za zaklepanje funkcij.

Spremeni aktiven profil



A



B



C

PC28702—UN—25AUG22

A—Tipka za spremembo profila

B—Gumb Uredi

C—Gumb za ogled

Izberite gumb za spremembo aktivnega profila (A) in s seznama izberite profil.

OPOMBA: Če je profil administratorja zaščiten s številko PIN, jo je treba vnesti ob preklopi s profila upravljalca na profil administratorja.

Dodaj/spremeni PIN

Izberite gumb za spreminjanje (B) profila administratorja. Izberite gumb za sodajanje/spreminjanje kode PIN.

ct47125,1663953810525-82-26SEP22

Skupine za dostop

V možnosti Skupine za dostop lahko nastavite, prikažete ali spremenite pravice za dostop skupine z omejenim dostopom.

Skupina s polnim dostopom

Skupina s polnim dostopom lahko uporablja vse funkcije prikazovalnika. Skupine s polnim dostopom ni mogoče urejati.

Skupina z omejenim dostopom

Skupino z omejenim dostopom lahko skrbnik omeji samo na določene funkcije. Skupino z omejenim dostopom lahko urejate samo, če je aktiven profil profil skrbnika.

Uredi pravice za dostop



A



B

PC28703—UN—25AUG22

A—Ikona za odklepanje

B—Ikona za zaklepanje

Za vsako navedeno aplikacijo je prikazano "None Locked" (Nobena zaklenjena), če ni zaklenjena nobena funkcija. Zaklenjene možnosti so prikazane na seznamu pod imenom aplikacije, ikona pa se spremeni v zaklenjeno ključavnico.

Izberite aplikacijo, tako da jo označite, nato pa pritisnete gumb Uredi.

Stran za urejanje skupin za dostop prikazuje seznam

funkcij, ki jih lahko zaklenete ali odklenete s stikalom zakleni/odkleni poleg vsake funkcije. Spremembe skupin za dostop shranite tako, da zaprete stran.

AL70325.000057B-82-26SEP22

Upravitelj postavitev

Upravitelj postavitev



Upravitelj postavitev

PC28704—UN—25AUG22

Uporabite Upravitelja postavitev, če želite ustvariti ali spremeniti izvajalne strani in vrstice z bližnjicami, da boste lahko dostopali do pomembnih informacij in funkcij z glavne strani.

Izvajalne strani sestavljajo "moduli" (gradniki z informacijami in gumbi). Module na izvajalni strani lahko dodajate, odstranjujete in prerezporejate.

Izvajalne strani so razvrščene v skupine, ki tako tvorijo nabore izvajalnih strani. Nabore izvajalnih strani je mogoče ustvariti za delovni postopek (sajenje ali oranje) ali za osebne nastavitve različnih upravljavcev.

Ustvarite in shranite lahko neomejeno število izvajalnih strani. Ustvarite lahko neomejeno število nizov izvajalnih strani z največ desetimi izvajalnimi stranmi na niz.

Izvajalne strani po meri lahko uvozite iz drugih prikazovalnikov 4. generacije enake velikosti. Uvožene izvajalne strani so na voljo v zavihku Vse izvajalne strani.

Pomik na Upravitelja postavitev

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Upravitelj pregleda.

AL70325,0000617-82-27SEP22

Nizi izvajalnih strani



Nabori izvajalnih strani

PC15336—UN—10JUL13

Nabori izvajalnih strani so zbirke do 10 strani delovanja, ki so zbrane v skupino za določeno delo, npr. sajenje ali oranje. Samo strani v aktivnem naboru izvajalnih strani so prikazane pri pomikanju po izvajalnih straneh na glavni strani.

Izberite nabor izvajalnih strani, da prikažete stran za urejanje nabora izvajalnih strani.

Dodaj nabor izvajalnih strani

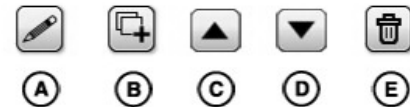


- A—Ustvari nov nabor
B—Spremeni aktivni nabor

PC28705—UN—25AUG22

Pritisnite gumb Ustvari nov nabor (A) in ustvarite nov nabor izvajalnih strani. Pritisnite gumb Spremeni aktivni nabor (B), da izberete obstoječi nabor izvajalnih strani.

Urejanje izvajalne strani v naboru izvajalnih strani



- A—Gumb Uredi
B—Gumb za podvojitev
C—Gumb Navzgor
D—Gumb Navzdol
E—Gumb Odstrani

PC28706—UN—25AUG22

Izberite eno od izvajalnih strani in prikažite vrsto gumbov za urejanje te izvajalne strani.

Izberite gumb za urejanje (A) in spremenite module na izvajalni strani.

Pritisnite gumb za podvojitev (B) in ustvarite novo izvajalno stran z istimi moduli.

Z gumboma Gor ali Dol (C in D) spremenite zaporedje izvajalnih strani. Zaporedje izvajalnih strani se uporablja pri pomikanju po straneh na glavni strani.

Pritisnite gumb Odstrani (E) in izbrišite izvajalno stran iz nabora izvajalnih strani. Izvajalna stran je odstranjena iz nabora izvajalnih strani, vendar je še vedno na voljo na seznamu vseh izvajalnih strani.

OPOMBA: Gumb Odstrani ni prikazan, če je v naboru izvajalnih strani samo ena izvajalna stran.

AL70325,000060B-82-27SEP22

Uredi nabore izvajalnih strani

Uredite ime, dodeljeno vrstico z bližnjicami ali naboru izvajalnih strani dodajte dodatne izvajalne strani.

Ime izvajalne strani



- A—Gumb Uredi
B—Gumb Dodaj dodatne izvajalne strani

PC28707—UN—25AUG22

Vsaka izvajalna stran mora imeti enolično ime. Pritisnite gumb Uredi (A), da imenujete oz. preimenujete nabor izvajalnih strani.

Pritisnite gumb Uredi, da dodate oz. spremenite vrstico z bližnjicami, ki je dodeljena naboru izvajalnih strani.

Pritisnite gumb Vključi dodatne izvajalne strani (B), da naboru izvajalnih strani dodate obstoječo izvajalno stran.

AL70325,0000618-82-27SEP22

Vrstica z bližnjicami

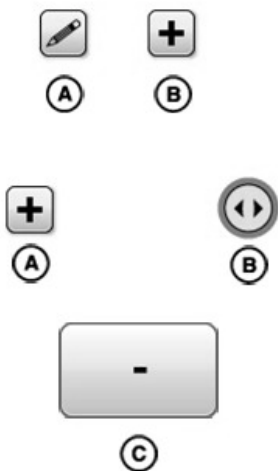


PC23265—UN—31OCT16

Vrstica z bližnjicami

Vrstica z bližnjicami zajema niz zaslonskih gumbov, ki omogočajo prikaz informacij o stanju in hiter dostop do funkcij aplikacije. Vrstica z bližnjicami prikazuje največ devet bližnjičnih programskih tipk.

Z zavihkom Vrstice z bližnjicami lahko izberete, uredite ali ustvarite vrstico z bližnjicami. Vrstice z bližnjicami je mogoče uvoziti z aplikacijo Upravitelj datotek.



PC28707—UN—25AUG22

- A—Gumb Ustvari novo vrstico z bližnjicami
B—Gumb za pomik bližnjice
C—Gumb za odstranitev bližnjice

Urejanje vrstice z bližnjicami

Bližnjice v vrstici lahko dodajate, odstranjujete in prerazporejate.

OPOMBA: Vsaka bližnjica se v vrstici lahko pojavi samo enkrat.

Pritisnite gumb Ustvari novo bližnjico (A), da ustvarite novo vrstico z bližnjicami in izberete aplikacije z

ustrezno vsebino. Na seznamu poiščite bližnjico, ki izvaja želeno funkcijo, nato pa pritisnite gumb Dodaj.

Ko jo dodate v vrstico z bližnjicami, izberite bližnjico in jo označite. Pritisnite gumb Pomakni bližnjico (B) in ga povlecite na odprto območje.

Za odstranjevanje bližnjic izberite bližnjico, jo označite in pritisnite gumb Odstrani bližnjico (C).

AL70325,000060E-82-27SEP22

Vse izvajalne strani



PC15340—UN—10JUL13

Vse izvajalne strani

OPOMBA: Izvajalne strani je mogoče izvoziti in uvoziti z aplikacijo Upravitelj datotek.

Zavihek Vse izvajalne strani prikazuje vsako izvajalno stran, ki je bila ustvarjena na zaslonu. Ta zavihek vključuje trenutne izvajalne strani, ki so v aktivnem naboru ter izvajalne strani, ki se uporabljajo v drugih naborih izvajalnih strani.

Uredi izvajalne strani



PC28709—UN—25AUG22

- A—Gumb Uredi
B—Gumb za podvojitev
C—Gumb Odstrani

Izberite eno od izvajalnih strani in prikažite vrsto gumbov za urejanje te izvajalne strani.

Izberite gumb za urejanje (A) in spremenite module na izvajalni strani.

Pritisnite gumb za podvojitev (B) in ustvarite novo izvajalno stran z istimi moduli.

Pritisnite gumb Odstrani (C) in izbršite izvajalno stran iz prikazovalnika. To izvajalno stran trajno odstrani s prikazovalnika in aktivnega nabora.

OPOMBA: Gumb Odstrani ni prikazan, če je izbrana privzeta tovarniška zagonška stran.

Ustvari novo izvajalno stran



PC28710—UN—25AUG22

Gumb Ustvari novo izvajalno stran

Pritisnite gumb Ustvari novo izvajalno stran, da ustvarite novo izvajalno stran.

AL70325,000060C-82-27SEP22

Dodaj, uredi ali podvoji zagonsko stran

Pri dodajanju, urejanju ali podvajanju zagonske strani je prikazan isti vmesnik. Dodaj novo zagonsko stran začne od začetka, podvoji ali uredi zagonsko stran se izvede na podlagi obstoječih modulov.

Ime izvajalne strani



A



B

PC28707—UN—25AUG22

A—Gumb Uredi

B—Gumb Dodaj modul

Vsaka izvajalna stran mora imeti enolično ime. Izberi gumb Uredi (A) in poimenujte ali preimenujte zagonsko stran.

Dodaj modul

Izberite Dodaj modul (B) in izberite aplikacijo z ustrezno vsebino. S seznama izberite modul z želenimi informacijami in pritisnite gumb Dodaj.

OPOMBA: Isti modul lahko samo enkrat postavite na izvajalno stran.

OPOMBA: Začnite z večjimi moduli, preden dodate manjše module, da zapolnite prostor.

Z mrežo določite prostor, potreben za modul.

Razvrščanje modulov



PC28712—UN—25AUG22

Premik modula

Ko je modul dodan na zagonsko stran, ga izberite, da se označi. Pritisnite in potisnite modul, da ga premaknete na odprto območje.

Odstrani modul



PC28711—UN—25AUG22

Gumb Odstrani modul

Izberite modul, da ga označite, nato pritisnite gumb Odstrani.

cl47125,1663959646625-82-27SEP22

Pomikanje po izvajalnih straneh na glavni strani



PC17357—UN—03DEC13

B



C

PC17358—UN—03DEC13

A—Naslovna vrstica

B—Gumba za naslednjo in prejšnjo izvajalno stran

C—Listanje s prstom

Če je v aktivnem sklopu izbrana več kot ena izvajalna stran, je na voljo več možnosti za prikaz izvajalnih strani na glavni strani.

Naslovna vrstica (A)

Izberite naslovno vrstico na glavni strani, da prikazete seznam vseh izvajalnih strani, ki so v aktivnem naboru. Izberite izvajalno stran, da jo prikazete, ustvarite novo izvajalno stran, uredite nabor izvajalnih strani ali izberete drug nabor izvajalnih strani za ogled.

Gumba za naslednjo in prejšnjo izvajalno stran (B)

Izberite bodisi levo bodisi desno puščico za kroženje po straneh.

Listanje s prstom (C)

Za listanje po straneh za izvajanje potegnite s prstom v levo ali desno po zaslonu.

Gumb za bližnjico na navigacijski vrstici



PC17359—UN—03DEC13

D—Gumb za bližnjico na navigacijski vrstici

Izberite desno puščico (D) pod prikazovalnikom v navigacijski vrstici CommandCenter.

ch177nn,1685616646910-82-01JUN23

Upravitelj nastavitev

Upravitelj nastavitev



PC28715—UN—25AUG22

Upravitelj nastavitev

Upravitelj nastavitev se uporablja za nalaganje, urejanje ali shranjevanje konfiguracij strojev in nastavitev za priključke. Shranjene konfiguracije se uporabljajo za preprosto obnovitev nastavitev stroja ali priključka med obratovanjem.

Dostop do upravitelja nastavitev

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Upravitelj datotek.

Shranjene konfiguracije je mogoče uvoziti in izvoziti z aplikacijo Upravitelj datotek.

Uvoz in izvoz konfiguracij je omejen na:

- Ime profila
- Izvajalne strani
- Nastavitve iTEC
- Nastavitve vlečnega škropilnika John Deere ISOBUS

ch177nn,1685616681655-82-01JUN23

Upravitelj opreme

Upravitelj opreme



Upravitelj opreme

PC28716—UN—25AUG22

Izberite aplikacijo Upravitelj opreme, da vstopite v nastavitve profilov stroja in priključkov. Nastavitve profila so pomembne za natančno delovanje aplikacij John Deere za natančno kmetovanje, kot so AutoTrac, Upravljanje razdelkov in zemljevidi delovnih podatkov.

Iskanje menija Upravitelj opreme

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Upravitelj opreme.

AL70325,000054E-82-25APR23

Profil stroja

Splošne nastavitve

Krmilne enote stroja samodejno nastavijo nekatere podatke, ko prikazovalnik zazna stroj.

Nastavitve, specifične za določene vrste strojev, so prikazane samo na ustreznih straneh.

OPOMBA: Nekateri meritve veljajo le za določene vrste strojev.

Odmiki GPS-a

OPOMBA: Če uporabljate več priključkov, se uporablja samo prečni odmik prvega priključka.

Za preprečevanje napak pri zemljevidih, dokumentaciji in Nadzoru razdelkov morate združiti prečne odmike vseh priključkov in vnesti to vrednost za prvi priključek. Če je na primer prvi priključek 5,1 cm (2 in) desno, drugi priključek pa je 2,5 cm (1 in) levo, vnesite 1,3 cm (0.5 in) desno.

• Prečni odmik sistema GPS

- Prečna razdalja (levo ali desno) od srednjice stroja do središča sprejemnika GPS. Vrednost je običajno nastavljena na 0.0, razen če je sprejemnik GPS prestavljen bolj levo ali desno od srednjice stroja.

• Vzдолžni odmik sistema GPS

- Vzдолžna razdalja od srednjice sprejemnika GPS do točke na stroju.

Meritev vzdolžnega odmika sistema GPS se razlikuje glede na vrsto stroja. Za več informacij glede merjenja odmkov glejte zaslonsko pomoč.

• Višina sistema GPS

- Navpična razdalja od sprejemnika GPS do tal.

Odmik priključitve

- Priključna točka povezuje opremo s strojem. Odmik priključitve je meritev razdalje med priključno točko in točko na stroju.

Meritev odmika priključitve se razlikuje glede na vrsto stroja. Za več informacij glede merjenja odmkov glejte zaslonsko pomoč.

Obnova profila za tovarniško privzete nastavitve

OPOMBA: Samo strojem, ki jih zazna prikazovalnik, lahko profil ponastavite na tovarniške nastavitve.

Privzete nastavitve profila stroja so shranjene v upravljalnih enotah stroja. Spremembe teh nastavitev se shranijo v prikazovalniku. Če želite profil ponastaviti na privzete tovarniške nastavitve, pritisnite gumb Ponastavi profil.

Uporabite središče za pomoč za več informacij o upravitelju opreme in profilu stroja.

AL70325,00005DB-82-04AUG20

Profil priključka

Ime profila se samodejno nastavi glede na priključek, ki je samodejno zaznan, in ga ni mogoče shraniti. Za priključke brez krmilne enote ime profila nastavi voznik.

Shranjevanje nastavitev profila

Pritisnite gumb Shrani, da shranite nastavitve vseh jezičkov in zaprete aplikacijo Profil priključka. Izbira Shrani ni potrebna pri preklapljanju med zavihki.

Nastavitve Profila priključka se shranijo v prikazovalnik v skladu z naslednjimi dejavniki:

- Ime profila
- Ime zaznane krmilne enote priključka

OPOMBA: Prednastavitve, kot so denimo nastavitve pogona, vnesite v upravljalno enoto priključka, preden konfigurirate nastavitve profila priključka.

Ime se spremeni, ko se spremenijo nekatere nastavitve krmilne enote priključka. To vključuje preklapljanje nastavitev upravljalne enote med gnojenjem in sejanjem.

Samodejno zaznavanje nastavitev profila

Če je priklopljena krmilna enota priključka, ta

samodejno nastavi nekatere nastavitve profila priključka.

Ko prvič povežete upravljalno enoto, se prikaže opozorilo "Profil priključka je ustvarjen". Ko boste v prihodnje znova priključili priključek, bo prepoznan po imenu in naložile se bodo nastavitve profila priključka, ki so bile shranjene na prikazovalniku.

OPOMBA: Če izberete možnost "Nastavi pozneje", se bo prikaz opozorila ponavljal.

Če priklopite priključek, ki ga sistem ne prepozna, je treba za ta priključek ustvariti profil. Pritisnite gumb "Dodaj priključek" in "Upravljanje opreme", da ustvarite profil priključka.

Za ogled trenutno zaznanega imena priključka izberite Diagnostični center > zavihek Diagnostika krmilnika > in nato izberite krmilno enoto priključka > zavihek Informacije o krmilniku.

Pred uporabo preverite vse potrebne nastavitve. Delovna točka se ne nastavi samodejno.

Vrste povezave

- Vrsta priključitve oziroma priklopa opisuje, kako je priključek pritrjen na stroj, in nadzira, kako prikazovalnik ugotavlja, kakšno je premikanje priključka za strojem.

Zemljevid pokritosti, dokumentacija in aplikacija Upravljanje razdelkov zahtevajo nastavitve Tip povezave.

- **Odmik vrtenja**

Nekateri priključki imajo tečajni priklop, ki je pritrjen na zadnji 3-točkovni priklop stroja. Prikazovalnik s pomočjo odmika tega položaja vrtenja določa premikanje priključka za strojem. Možnost je na voljo, če kot vrsto povezave izberete zadnji 3-točkovni priklop.

Delovna širina

- Delovna širina je širina območja, na katerem se sadi, škropi ali pobira pridelek ob vsaki vožnji po polju. Uporablja se za ustvarjanje delovnih podatkov in izračun območja. Aplikacije za vodenje, kartiranje in skupne površine potrebujejo za delovanje delovno širino.

Mere

- **Prečni odmik**

Prečna razdalja od središčne točke stroja do središčne točke delovne širine dodatne opreme. Aplikacije za vodenje in kartiranje zahtevajo nastavitve prečnega odmika.

OPOMBA: Če uporabljate več priključkov, se uporablja samo prečni odmik prvega priključka.

Da bi se izognili napakam pri kartiranju in dokumentaciji, združite prečne odmike vseh priključkov in vnesite to vrednost za prvi priključek. Če je na primer prvi priključek 5,1 cm (2 in) desno, drugi priključek pa je 2,5 cm (1 in) levo, vnesite 1,3 cm (0,5 in) desno.

- **Središče vrtenja**

Notranja razdalja od priključne točke do središča vrtenja opreme v delovnem položaju. Običajno so to nosilni deli priključka, ki so v stiku s tlemi. Odmik središča vrtenja je pomemben za natančno modeliranje sledenja priključka po krivuljah. Avtomatizacija zavijanja AutoTrac, Zemljevid in pasivno vodenje priključka zahtevajo nastavitve središča vrtenja. Priporočamo, da preverite, ali je vrednost središča vrtenja pravilna. Za dodatne informacije glejte zaslonsko pomoč.

- **Delovna točka**

Vzdolžna razdalja od priključne točke do točke, na kateri poteka delovanje. Na primer, kjer pride do spuščanja semen ali izdelka, žetja posevka ali oranja prsti. Aplikacija za kartiranje zahteva nastavitve delovne točke.

- **Odmik odseka (pri priključkih John Deere VT)**

Vzdolžna razdalja od središča vrtenja do točke, kjer se izvaja postopek. To je lahko na primer mesto trosenja semen ali izdelka, žetve poljščine ali oranja zemlje. Aplikacija za kartiranje zahteva nastavitve odmika razdelka.

Snemanje dela

- Sprožilci za zapis podatkov določajo, kdaj se vklopi ON ali izklopi OFF beleženje karte in delovni zaslon. Nekateri sprožilci za snemanje niso na voljo za vse vrste strojev.

OPOMBA: V ročnem načinu mora upravljavec pritisniti "Snemaj" ali "Prekini" za izklop ali vklop snemanja karte delovnih podatkov.

Mehanska zakasnitev

- Mehanska zakasnitev je povprečni čas, ki ga izdelek potrebuje, da doseže tla po ukazu VKLOP ali IZKLOP. Morda jo boste morali nastaviti za vsako kombinacijo stroja, priključka in prikazovalnika. Aplikacija za kartiranje zahteva nastavitve mehanske zakasnitve. Nastavitve so kritične za delovanje upravljanja razdelkov.

Uporabite center za pomoč za več informacij o upravitelju opreme in profilih priključka.

Vodenje AutoTrac

Vodenje AutoTrac



Vodenje AutoTrac

PC28717—UN—25AUG22

AutoTrac je sistem za pomoč pri krmiljenju, ki upravljavcem omogoča, da umaknejo roke z volana, ko se stroj premika po ustvarjeni črti vodenja na polju. Upravljalci morajo na končnih vrstah vseeno obrniti stroj naokrog. S pritiskom gumba za nadaljevanje sistem AutoTrac ponovno prevzame nadzor in krmili stroj po sosednji poti.

ch177nn,1685616767892-82-01JUN23

Ročno vodenje

Informacije o sleh vodenja in upravljanju v vsakem načinu sledenja so navedene v nadaljevanju v poglavju NASTAVITEV SLEDI VODENJA in v izborih načina sledenja.

Ko ustvarite sled vodenja, zapeljite stroj na sled. Najbližja sled je označena z debelejšo belo črto. Razdalja napake sledi je prikazana v kazalniku točnosti poti. Ta številka kaže, kako daleč od najbližje sledi je stroj. Številka napake se bo povečevala, dokler stroj ne doseže točke na sredini med dvema sledema. Po dosegu srednje točke se številka napake odšteva, ko stroj doseže naslednjo sled.

Številka sledi je prikazana pod kazalnikom točnosti poti in se samodejno posodablja s sistemom, ko se približate novi sledi. Številka poti se spreminja, ko je stroj na polovici med dvema sledema. Zvoki sledenja upravljavca opozorijo, ko je stroj blizu sledi. Prilagodljive krivulje ne prikažejo številke sledi.

HC94949,00003A0-82-25SEP13

Splošne informacije

POMEMBNO: Sistem AutoTrac se zanaša na sistem za globalno določanje položaja (GPS), ki ga upravlja vlada ZDA, ki je edina odgovorna za njegovo točnost in vzdrževanje. Sistem se lahko spremeni, kar lahko vpliva na točnost in zmogljivost vse opreme GPS.

Uporabnik mora ohranjati odgovornost za stroj in ga mora obrniti na koncu vsake sledi. Sistem ne bo obrnil stroja na koncu sledi.

Osnovni sistem AutoTrac je namenjen dopolnitvi mehanskih oznak. Uporabnik mora ovrednotiti skupno

točnost sistema, da določi posebna opravila na polju, kjer je mogoče uporabljati pomoč pri krmiljenju. To ovrednotenje je potrebno zato, ker se lahko točnost, potrebna za različna dela na polju, spreminja glede na delo na polju. Sistem AutoTrac skupaj z GPS-om uporablja tudi diferencialno omrežje za popravke StarFire. S časom lahko pride do manjših premikov v položaju.

HC94949,000039F-82-23SEP13

Nastavitve vodenja



Ikona za nastavitve

PC15305—UN—19MAR13

Izberite ikono NASTAVITVE na vrhu aplikacije za vodenje, da nastavite nastavitve vodenja.

Glavno vodenje

Preklopno stikalo za glavno vodenje VKLOPI ali IZKLOPI aplikacijo za vodenje.

HC94949,00003AD-82-02OCT13

Napovedovanje zavoja



PC17238—UN—11JUL13

Napovedovanje zavoja opozori voznika tako, da napove konec prehoda in prikaže razdaljo do konca prehoda v pogledu zemljevida.

Na strani za napredne nastavitve aplikacije Vodenje uporabite gumb za preklap, da omogočite ali onemogočite napovedovanje zavoja. Kadar je napovedovanje zavoja omogočeno, se ikona napovedovanja zavoja prikaže na zemljevidu.

Napovedovanje zavoja je namenjeno samo napovedovanju točke obračanja stroja pri uporabi vzporednega sledenja ali AutoTrac, ko je stroj v načinu ravne sledi. Napovedovanje zavoja ni opozorilo za rob polja. Napovedovanje zavoja temelji izključno na prejšnjih zavojih stroja. Točke zavojev so določene tudi pri izklopu sistema AutoTrac in kadar napaka smeri presega 45 stopinj. Napovedovanje zavoja se ujema samo z robom polja, če je rob polja linearen in neprekinjen ali če voznik zavije pred robom polja ali za njim.

Razdalja se bo odštevala do predvidenega zavoja, 10 sekund pred točko zavoja pa boste zaslišali tone. Toni se ponovijo na predvideni točki zavoja.

Vizualni indikator se v 10 sekundah predvidenega zavoja spremeni v rumenega, ko pa prevozite predvideno točko zavoja pa v rdečega. Bele oznake presečišča označujejo mesto zavijanja.

Ikona napovedovanja zavoja na zemljevidu

Kadar je napovedovanje zavoja vklopljeno, se ikona napovedovanja zavoja prikaže na zemljevidu. Ikona napovedovanja zavoja se uporablja za dostop do nastavitve napovedovanja zavoja in izklop napovedovanja zavoja z gumbom za preklp.

Kadar je napovedovanje zavoja izklopljeno, voznika ne opozori z napovedjo konca prehoda in prikazom razdalje do konca prehoda na pogledu zemljevida. Napovedovanje zavoja je treba ročno znova vklopiti na strani za napredne nastavitve aplikacije Vodenje. Simbol napovedovanja zavoja ni prikazan na zemljevidu, kadar napovedovanje zavoja izklopite.

ch177nn,1685616786842-82-01JUN23

Toni sledenja

Tone sledenja lahko uporabljate kot slišni prikaz smeri krmiljenja. Če je sled na desni strani stroja, boste zaslišali dva nizka piska. Če je na levi strani stroja, boste za slišali en visok pisk. Alarm se ponovi pri napaki zamaknjene sledi med strojem in sledjo vodenja za 10–40 cm (4–16 in.).

OPOMBA: Toni sledenja so privzeto VKLJUČENI.

HC94949,00003AE-82-23SEP13

Obvestilo o spremembi delovne širine

Omogočite obveščanje o spremembi delovne širine, da prejmete obvestilo, kadar koli pride do spremembe delovne širine stroja ali priključka.

AL70325,0000550-82-06SEP19

Prazne črte

Prazne črte so črte vodenja, ki so označene z drugačno barvo, da uporabnika opomnijo, da mora na tem prehodu izvesti dejanje. Tako lahko prazne črte opomnijo uporabnika, da ročno izklopi dele sadilnika, tako da semena niso posajena na vnaprej določenih poteh. Te vnaprej določene poti lahko uporabljate za vrste koles med sezono, da zmanjšate stiskanje prsti in poškodbe poljščin na preostanku polja. Za več informacij o ustvarjanju praznih črt glejte zaslonsko pomoč.

AL70325,0000551-82-12SEP19

Skupni signal

Funkcija Skupni signal uporablja korekcijski signal stroja in ga pošilja sprejemniku priključka in drugim strojem med uporabo Sinhronizacije stroja. Na stroju mora biti nameščen sprejemnik z najnatančnejšim korekcijskim signalom.

AL70325,0000552-82-24SEP19

Izbira sledi vodenja

Če je možnost Izbira sledi vodenja omogočena, prikazovalnik samodejno izbere sled vodenja vsakič, ko izberete stranko, kmetijo ali polje. Če je s poljem povezanih več sledi, bo kot aktivna sled izbrana prva sled na seznamu sledi vodenja.

OPOMBA: Če uporabnik izbere novo polje, ko je sistem AutoTrac vklopljen, se aktivna sled ne spremeni.

Če s poljem ni povezana nobena sled vodenja ali če uporabnik počisti izbiro stranke, kmetije oziroma polja, se namesto imena sledi prikaže "---", kar pomeni, da ni aktivne sledi. Če želite izbrati sled vodenja, na glavni strani aplikacije Vodenje izberite Nastavi sled ali pa v aplikaciji Polja izberite stranko, kmetijo ali polje.

OPOMBA: Funkcija Izbira sledi vodenja je privzeto omogočena. S tovarniško ponastavitvijo podatkov oziroma ponovnim programiranjem se ta funkcija ponastavi na privzeto nastavitve.

OPOMBA: Preklopni gumb za izbiro sledi vodenja je vedno vklopljen, ko je vrsta črte vodenja sled pokritosti.

ch177nn,1685616820674-82-01JUN23

Premik sledi



PC16665—UN—18MAR13

A—Premik sledi na sredino
B—Premik sledi v levo
C—Premik sledi v desno

Premik sledi prilagodi položaj nastavljenе sledi v levo, na sredino ali v desno od stroja. S Premikom sledi lahko izravnate lezenje navigacijskega sistema GPS.

OPOMBA: Lezenje je neizogibno pri vseh satelitskih sistemih z diferencialnimi popravki.

Pri uporabi diferencialnega popravka SF1, SF2 ali SF3 (ali pri uporabi načina hitrega pregleda RTK) se lahko sled premakne s časom ali pri vklopu sistema. Za kompenzacijo lezenja sistema GPS lahko uporabite funkcijo Premik sledi.

Premik sledi prilagodi položaja sledi 0 in vseh vodilnih črt, ki so povezane s to sledjo. Vodilne črte se pomaknejo desno ali levo na vnaprej nastavljeno razdaljo. Upravljaivec lahko prav tako centrira vodilno črto na stroju.

Če želite sled postaviti na sredino trenutnega položaja stroja, izberite Premik sledi na sredino (A). Za premik črte v levo izberite Premik sledi v levo (B). Za premik črte v desno izberite Premik sledi v desno (C).

OPOMBA: Glavni gumb za Premik sledi je privzeto vključen.

Premik sledi je onemogočen, ko je aktivirano snemanje adaptivne krivulje.

Največja dovoljena vrednost koraka premika z aktivnim AutoTrac je 30 cm (12 in). Če AutoTrac ni aktiven, lahko upravljaivec opravi premike do 914 cm (360 in).

Funkcija Premik sledi ni priporočena pri uporabi adaptivnih krivulj. Premik temelji na trenutni smeri sledi in ne na geometriji celotne sledi. Funkcija Premik sledi lahko povzroči, da se nekateri deli sledi premaknejo bližje ali dlje od zelenega premika.

Premik sledi je na voljo, če uporabljate krivulje AB. (Glejte Premik krivulj AB.)

Skupni premiki so vidni samo pri urejanju ravne ali okrogle sledi. Brisanje sledi je mogoče za vse sledi.

Premiki črt vodenja v skupni rabi

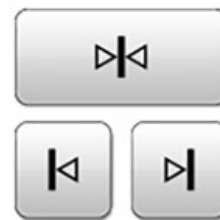
Premiki črt vodenja so v skupni rabi na seznamu sledi vodenja. Če želite prejeti premik črte vodenja, izberite drugo črto vodenja, nato izberite prvotno črto vodenja. Pojavi se obvestilo, da je bil za črto vodenja v skupni rabi uveljavljen premik.

Premik enojne črte

OPOMBA: Premik ene črte je na voljo samo za ravne sledi in krivulje AB.

AutoTrac ostane aktiven, če uporabite premik ene črte.

OPOMBA: Premik enojne črte lahko uporabite samo za premik sledi do 30 % razmika med sledmi za ravne sledi in 40 % za krivulje AB.



PC28718—UN—25AUG22
Gumbi premika enojne črte

- A—Premik sledi na sredino
- B—Premik sledi v levo
- C—Premik sledi v desno

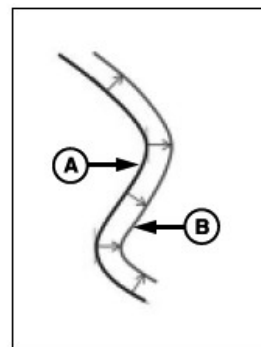
Premik ene črte premakne položaj ene črte vodenja v levo ali desno, ne da bi to vplivalo na lokacijo ali obliko sledi okoli nje. Na koncu obrata ali ko izberete novo sled, se premik ponastavi na nič.

Modul premika enojne črte lahko dodate na stran za izvajanje z aplikacijo Upravitelj postavitev.

ch177nn,1685616840395-82-01JUN23

Premik krivulj AB

Prikazovalniki 4. generacije premaknejo krivulje AB z drugačno logiko od drugih načinov vodenja. Namesto ravnih in bočnih premikov krivulje AB uporabljajo radialne premike. Radialni premiki podpirajo smerni premik, ki je pravokoten na tangento krivulje pri vsaki točki vzdolž sledi. Vsaka točka vzdolž krivulje se premakne med regeneracijo. Oblika in geometrija krivulje se s premikom spremenita.



PC27479—UN—06SEP19
Primer premika krivulje AB

- A—Krivulja AB
- B—Nova krivulja AB

Pri premiku krivulje AB (A) se nova krivulja AB (B) premakne radialno na točki premika. Radialni premik se prenese po dolžini črte. Razmik med sledmi in smer nove krivulje temeljita na prvotni krivulji AB.

OPOMBA: Glajenje krivulj se uporablja pri vsakem novem prehodu. Glajenje lahko povzroči majhne vrzeli pri prekrivanju. Če je treba, lahko v nastavitvah vodenja izklopite glajenje segmentov črte.

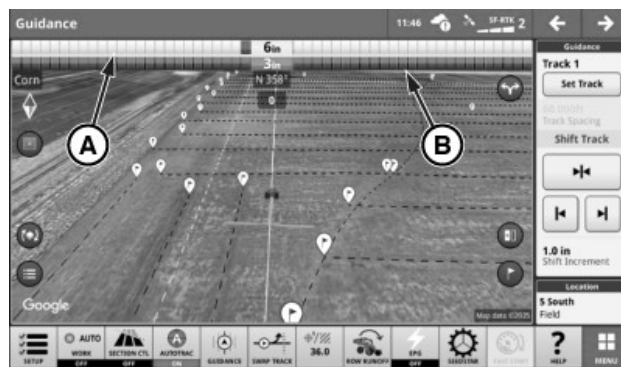
Uvažanje in izvažanje premikov krivulje AB

Če uvažate krivulje AB s premiki s prikazovalnika GreenStar 3 2630, se uvozijo premaknjene črte. Če se katera koli mera ali aplikacija spremeni, te spremembe ne bodo upoštevane pri obnovi krivulj AB. Za upoštevanje teh sprememb je treba krivuljo AB obnoviti z uporabo prvotne krivulje AB.

Radialni premiki na prikazovalniku 4. generacije niso združljivi z drugimi vrstami prikazovalnikov.

Krivulje AB, izvožene v prikazovalnik GreenStar 2, GreenStar 3 ali središče John Deere Operations Center, ohranijo svoje radialne premike, ko se uvozijo nazaj v prikazovalnik 4. generacije, če krivulje AB niso bile spremenjene med uporabo na drugih vrstah prikazovalnikov.

ch177nn,1685616864851-82-01JUN23



PC671879—UN—24JUN25

A—Svetlobna vrstica za stroj

B—Svetlobna vrstica priključka

Pri uporabi vodenja pasivnega priključka se na prikazovalniku prikaže drugi svetlobni drog.

Svetlobni drog stroja (A) – prikaže razdaljo v desno ali levo, v kateri je stroj izven sledi vodenja.

Svetlobni drog priključka (B) – Prikaže razdaljo smeri v desno ali levo, v katero je središče vrtenje priključka izven sledi vodenja.

ZIDXK1X,1750231750064-82-18JUN25

Nastavitve svetlobnega droga

OPOMBA: Svetlobnemu drogu pravimo tudi indikator natančnosti poti.



PC28719—UN—25AUG22

Velikost koraka svetlobnega droga

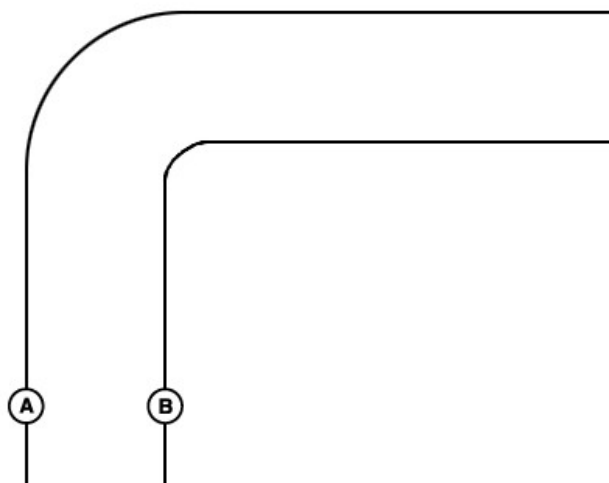
Velikost koraka – uporablja se za nastavljanje vrednosti napake sledi, ki jo predstavlja vsak kvadrat na svetlobnem drogu.

Krmili v smeri – ko je izbrana ta možnost, lučke na levi strani svetlobnega droga pomenijo, da je treba stroj krmiliti v levo, da se izravna s sledjo vodenja.

Smer iz sledi – ko je izbrana ta možnost, lučke na levi strani svetlobnega droga pomenijo, da je treba stroj krmiliti v desno, da se izravna s sledjo vodenja.

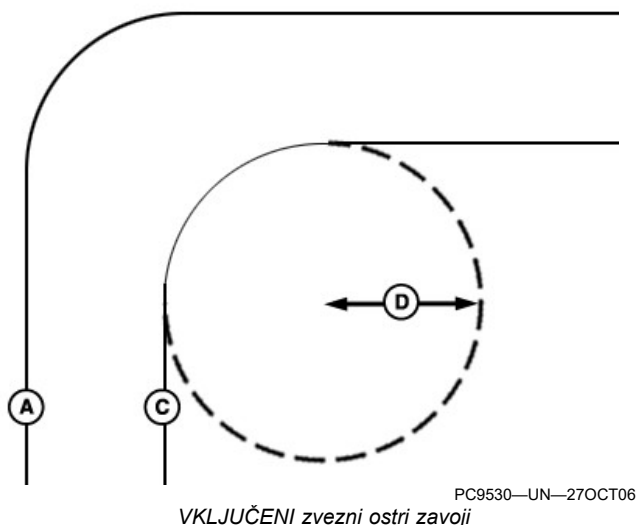
Svetlobni drog vodenja pasivnega priključka

Nastavitve sledi krivulje



PC9529—UN—27OCT06

IZKLJUČENI gladki tesni ovinki



- A—Prejšnji prehod
B—Naslednji prehod – izklopljeno glajenje tesnih zavojev
C—Naslednji prehod – vklopljeno glajenje tesnih zavojev
D—Polmer obračanja pri spušenem priključku

Zvezni ostri ovinki – če so omogočeni, sistem samodejno zglati pot, ki je postala preostra.

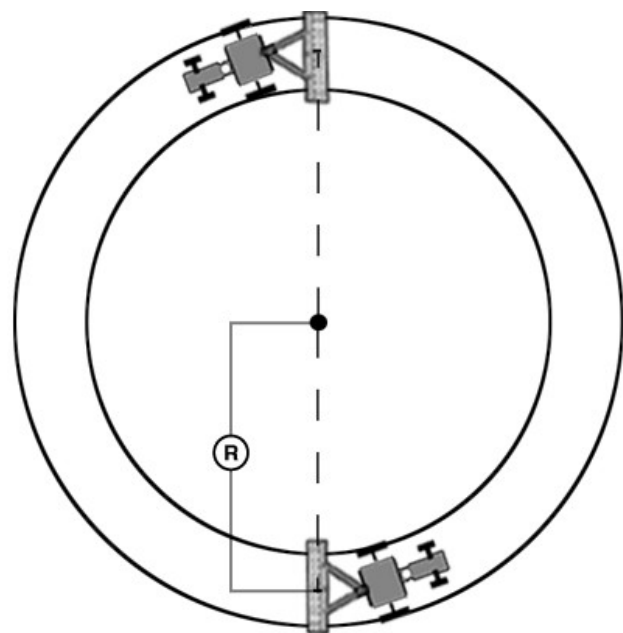
Sprožilec za snemanje krivulje – snemanje sledi prilagodljive krivulje je mogoče sprožiti na tri načine: Ročno snemanje, način AutoTrac in način delovanja.

OPOMBA: Priporočljivo je ustaviti snemanje, če je potrebna sprememba smeri. Snemanje med vožnjo v vzvratni smeri lahko privede do slabe nastavitve smerne črte.

- 1. Ročno snemanje:** Snemanje se začne šele, ko upravljaev pritisne gumb za snemanje. V tem načinu niso uporabljeni nobeni samodejni sprožilci.
- 2. Način AutoTrac:** Snemanje se začne samodejno, ko je AutoTrac vključen na projekcijski črti, in se ustavi, ko je AutoTrac izključen. Gumb za snemanje se še vedno lahko uporabi za ročni začetek ali zaustavitev snemanja v tem načinu.
- 3. Način delovanja:** Snemanje je povezano s statusom »Snemanje dela«. Ko je »Snemanje dela« vklopljeno in delo aktivno poteka, se začne snemanje prilagodljive krivulje. Samodejno se ustavi, ko je »Snemanje dela« izklopljeno.

Posneti podaljški krivulje AB – podaljške ravne črte je mogoče dodati na začetek ali konec poti krivulje AB. Dolžina ustvarjenih podaljškov je 90 m (300 ft). Če VKLOPITE to možnost, to ne doda podaljškov že posnetim krivuljam AB.

OPOMBA: Podaljške boste morda morali izklopiti, da preprečite medsebojno križanje črt. Če se črte križajo, to lahko prepreči ustvarjanje drugih krivulj.



R—Polmer zavoja priključka

Polmer obračanja pri spušenem priključku – najmanjši polmer zavijanja, ko je priključek spušen.

Večji polmer obračanja priključka v zemlji pomeni bolj gladke zavoje. Manjši polmer obračanja priključka v zemlji pomeni bolj ostre zavoje. Ta vrednost se uporablja tudi na strojih brez vlečenih priključkov.

OPOMBA: Prepričajte se, da je polmer obračanja priključka v zemlji nastavljen na realno vrednost glede na velikost uporabljenega priključka.

ZIDXK1X,1750229032945-82-26JUN25

Nastavitve okrogle sledi



PC20395—UN—08DEC14

Razdalja do središčne točke

Razdalja do središčne točke – razdalja od središča kroga do trenutnega položaja. Razdalja je prikazana samo do 1609 m (5280 ft.). Vključite funkcijo, če želite videti gumb na karti vodenja.

CZ76372,0000739-82-08DEC14

Razmik med sledmi

OPOMBA: Kadar je stroj več kot 16 km (10 mi) oddaljen od sledi 0, se natančnost črt vodenja zmanjša.

Funkcija Razmik med sledmi se uporablja pri vodenju za določanje, kako daleč je vsak prehod od zadnjega prehoda. Razmik med sledmi je podoben kot delovna širina, le da se razmik med sledmi uporablja samo za vodenje in sta obe vrednosti medsebojno neodvisni.

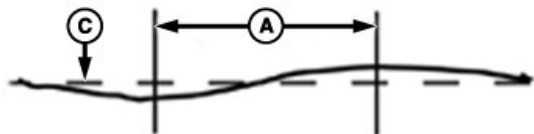
Da ohranite širino vrst med prehodi, nastavite razmik med sledmi enako kot delovno širino. Da zagotovite določeno prekrivanje za oranje ali škropljenje ali da upoštevate lezenje GPS, nastavite razmik med sledmi tako, da bo manjši od delovne širine.

AL70325,00005DC-82-23JUL20

Občutljivost krmiljenja

Občutljivost krmiljenja prilagodi odločnost krmilnega sistema AutoTrac. Nastavitev visoke občutljivosti krmiljenja je bolj odločna. Ta nastavev sistemu omogoča, da lahko deluje tudi v zahtevnih pogojih ročnega krmiljenja, kot so prisotni pri vgrajenih priključkih z visoko obremenitvijo. Nizka nastavev za občutljivost krmiljenja je manj odločna in omogoča sistemu, da obvladuje manjše obremenitve ter večje hitrosti.

Vnesite številko od 50 do 200. Privzeta vrednost je 70. Vrednost se lahko spremeni glede na krmilnik za krmiljenje



PC17128—UN—18JUN13



PC17129—UN—18JUN13

A—10-sekundni interval
B—1-sekundni interval
C—Vzorec napake sledi

- **Prenizko:** če je občutljivost krmiljenja nastavljena prenizko, boste na prikazovalniku opazili lezenje vzorca napake sledi. Ta vzorec napake sledi (C) traja približno 10 sekund (A), da pride od ene strani do druge. Če prihaja do čezmerne napake sledi, povečajte občutljivost krmiljenja za majhne korake, dokler ne dosežete želene točnosti.
- **Previsoko:** če nastavite občutljivost krmiljenja na najvišjo vrednost, to ne pomeni največje točnosti sledenja. Če je občutljivost krmiljenja previsoka, se

bodo sprednja kolesa čezmerno premikala, kar zmanjša točnost in povzroči nepotrebno obrabo delov sprednje osi. Pri zelo visokih vrednostih postane premikanje stroja dovolj močno, da se občutljivost krmiljenja začasno spremeni na privzeto vrednost. Premikanje volana, ki opozarja na prekomerno odločnost, se pojavi približno na 1 sekundo (B) pri premiku z ene na drugo stran. Če opazite prekomerno premikanje volana, zmanjšajte občutljivost krmiljenja za majhne korake, dokler ne dosežete želene zmogljivosti.

OPOMBA: Začasna napaka sledi je pričakovana, če naletite na dolgo brazdo ali kolesnico ali se spremeni obremenitev priključka. Pravilna nastavev občutljivosti krmiljenja pomaga zmanjšati napako sledi.

Pomagajte si s pomočjo na zaslonu Središča za pomoč, kjer boste našli več informacij o občutljivosti krmiljenja.

HC94949,0000377-82-26SEP13

Nastavi sled vodenja



PC28720—UN—25AUG22

A—Gumb Nastavi sled
B—Dodaj sled vodenja
C—Filtriraj/razvrsti sledi vodenja

1. Na glavni strani vodenja izberite Nastavi sled.
2. Na seznamu sledi vodenja izberite obstoječo vodilno črto ali ustvarite novo.

S pomočjo na zaslonu Središča za pomoč poiščite informacije o ustvarjanju drugačnih sledi vodenja.

HC94949,00003B0-82-24MAY24

Vodeno pridobivanje črte

OPOMBA: Za vodeno pridobivanje črte je potrebna krmilna enota AutoTrac 2.0. Preverite vrsto krmilne enote na strani za stanje sistema AutoTrac na zavihku Diagnostika sistema v aplikaciji Diagnostično središče.

OPOMBA: Vodeno pridobivanje črte ni na voljo za vse stroje.

Vodeno pridobivanje črte prikaže belo pikčasto črto, ki

predstavlja najučinkovitejši način za vodenje stroja po črti vodenja. Pot do črte vodenja je določena na podlagi hitrosti, položaja stroja, kota koles in smeri, ko je izbrano stikalo za nadaljevanje. Pikčasta črta se stalno posodablja ob pomikanju stroja s sistemom AutoTrac v stanju Konfigurirano (2/4 tortni diagram) ali Omogočeno (3/4 tortni diagram). Ko stroj pridobi črto vodenja, pikčasta črta izgine.

OPOMBA: Vodeno pridobivanje črte ne deluje pri vzvratni vožnji.

ch177nn,1685616932700-82-01JUN23

Ravno sledenje



Ravno sledenje

PC28721—UN—25AUG22

Način ravnega sledenja pomaga vozniku pri vožnji po ravnih vzporednih poteh s prikazovalnikom in slišnimi toni, ki voznika opozorijo, da je stroj zašel s sledi.

Ravno sledenje omogoča upravljavcu, da ustvari začetno ravno sled za polje z različnimi nastavitvami sledi 0. Ko je sled 0 (referenčna pot) določena, se ustvarijo vsi prehodi za polje. Vsak prehod je identičen izvirnemu prevoženemu prehodu, kar zagotavlja, da se napake pri krmiljenju ne prenesejo na celotno polje. Ustvarjene prehode lahko uporabite za upravljanje vzporednega sledenja ali AutoTrac.

Načini določanja sledi 0:

- A + B – Sled 0 določite tako, da jo prevozite s strojem.
- A + samodejno B – Sled 0 določite tako, da jo prevozite s strojem.
- A + smer – Sled 0 določite tako, da zapeljete stroj na točko A in vnesete vnaprej določeno vrednost smeri.
- Zemljepisna dolžina/širina – Sled 0 določite z vnosom vnaprej določenih vrednosti zemljepisne širine in dolžine za točki A in B.
- Zemljepisna dolžina/širina + smer – Sled 0 določite z vnosom vnaprej določenih vrednosti zemljepisne širine in dolžine za točko A ter z vnosom vnaprej določenih vrednosti smeri.
- Dostop do stroja A + B – Sled 0 določite tako, da jo prevozite s strojem.
- Dostop do stroja A + smer – Sled 0 določite tako, da zapeljete stroj na točko A in vnesete vnaprej določeno vrednost smeri.
- Dostop do stroja zemljepisna dolžina/širina + smer –

Sled 0 določite z vnosom vnaprej določenih vrednosti zemljepisne širine in dolžine za točko A ter z vnosom vnaprej določene vrednosti smeri.

OPOMBA: Sled 0 lahko ustvarite med tudi uporabo (npr. sajenjem), vendar nekateri gumbi med ustvarjanjem črte vodenja ne bodo na voljo.

Dostop s strojem

Dostop s strojem je metoda ravne sledi, ki se uporablja za vstavljanje poljskih cest med prehode za poljščino.

Smer

OPOMBA: Urejanje sledi smeri je na voljo, samo če uporabljate ravne sledi, ustvarjene z metodo A + smer ali metodo zemljepisna širina/dolžina + smer.

Nove informacije o smeri se shranijo v obstoječo sled, vsakič ko se ta vrednost spremeni. Če so podatki izvoženi v središče John Deere Operations Center po spremembi smeri, bo spremenjena sled nadomestila obstoječo sled, shranjeno v središču John Deere Operations Center.

Način izračuna črte vodenja

Izračun črte vodenja je privzeto nastavljen na način John Deere. Drugi načini izračuna črte vodenja so:

- Drugo kot John Deere 1 – uporablja način izračuna BeeLine.
- Drugo kot John Deere 2 – uporablja način izračuna Trimble.

OPOMBA: Vodilne črte je mogoče prenesti na drugega uporabnika prek skupne rabe podatkov na polju ali prek nastavitvenih datotek z uporabo pogona USB ali brezžičnega prenosa podatkov.

Ta funkcija je podprta samo pri ustvarjanju novih ravnih črt vodenja. Podprti so vsi načini za ustvarjanje nove ravne črte, vendar pa je pri ustvarjanju novih vodilnih črt na osnovi vrst ali gred pridelka, ki so bile predhodno ustvarjene s konkurenčnim sistemom, priporočena uporaba načina A+B. Z enako smerjo A+ kot pri konkurenčnem sistemu ne boste dosegli želenih rezultatov.

S pomočjo na zaslonu Središča za pomoč poiščite več informacij o ustvarjanju ravnih sledi.

Podvojena sled

Podvojena sled ustvari kopijo aktivne sledi vodenja.

Ime nove podvojene sledi se privzeto nastavi na ime prvotne sledi plus (1). Izberite polje za vnos imena sledi, da spremenite ime sledi. Novo sled je mogoče centrirati na stroju ali pomakniti v levo ali desno.

Če ste prvotno sled ustvarili z metodo A + Smer ali z metodo Zemljepisna širina/dolžina + Smer, je smer nove

sledi mogoče spremeniti tako, da izberete polje za vnos smeri.

ch177nn,1740731168324-82-28FEB25

zavoja, 10 sekund pred točko zavoja pa boste zaslišali tone, ki se ponovijo na predvideni točki zavoja.

CZ76372,0000737-82-08DEC14

Quick Line



PC28722—UN—25AUG22

Programska tipka za funkcijo Quick Line

Uporabite možnost Quick Line za ustvarjanje sledi vodenja na strani izvajanja s kar najmanj pritiski gumbov. Sled se poimenuje samodejno brez navajanja informacij za nastavitev.

Če želite shraniti možnost Quick Line, odprite seznam sledi za vodenje, pritisnite gumb za urejanje in preimenujte sled.

Metode Quick Line:

- Quick Line – samodejni B: točka B se samodejno ustvari, ko prevozite 15 m (49.2 ft).
- Quick line A+B: ročno ustvari sled vodenja A+B.

Z aplikacijo Upravitelj postavitev dodajte bližnjičko tipko Quick Line – samodejni B ali Quick Line A+B v vrstico z bližnjičami.

AL70325,000050D-82-27SEP22

Vodenje na ravni sledi

Kadar uporabljate vodenje z ravnim sledenjem, vam sledi ni treba prevoziti v določenem zaporedju. Najbližja sled je označena z debelejšo belo črto.

Številka sledi je prikazana pod indikatorjem točnosti poti in se samodejno posodablja, ko se približate novi sledi. Številka prikazuje število črt in smer sledi 0. Smer sledi je prikazana glede na sled 0 (sever, jug, vzhod in zahod). Številka poti se spreminja, ko je stroj na polovici med dvema sledema.

Razdalja napake sledi je prikazana v indikatorju točnosti poti. Napaka sledi prikazuje oddaljenost od najbližje sledi do stroja. Število napak sledi se bo povečevalo, dokler stroj ne doseže točke na sredini med dvema sledema. Ko je dosežena srednja točka, se število napak sledi odšteva, ko se stroj približa naslednji sledi.

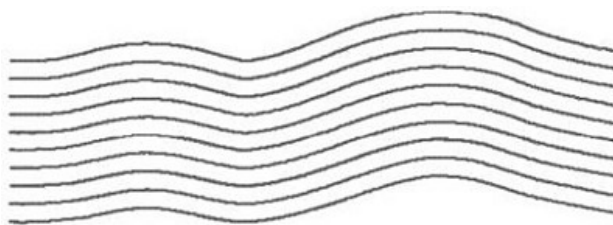
Zgornji desni del prikaza vodenja z uporabo funkcije za napovedovanje zavoja prikazuje razdaljo do konca prehoda. Razdalja se bo odštevala do predvidenega

Krivulje AB



PC28723—UN—25AUG22

Krivulje AB



PC9028—UN—16APR06

Krivulje AB omogočajo uporabniku, da po polju vozi po ukrivljeni črti z dvema končnima točkama (začetek in konec). Vzporedni prehodi v obeh smereh se ustvarijo glede na prvotno prevoženo sled. Vsak prehod se ustvari iz prvotnega prevoženega prehoda, kar zagotovi, da se napake pri krmiljenju ne prenesejo na celotno polje. Prehodi niso identične slike izvirnega prehoda. Ukrivljenost vsakega prehoda se prilagodi, da se zmanjša napaka med prehodi.

OPOMBA: Za informacije o nastavitvi sistema za optimalno delovanje glejte Nastavitve sledi krivulje.

Začetna posneta krivulja AB mora biti dolga najmanj 3 m (10 ft), da bo veljavna za vodenje v načinu krivulje AB.

Ko se krivulja AB (sled 0) posname, se ustvari deset dodatnih sledi (pet prehodov na obeh straneh sledi 0). Ko stroj vozi mimo pete sledi od sledi 0, se v tej smeri ustvari še dodatnih deset sledi. Sistem bo nadaljeval ustvarjanje dodatnih prehodov, ko stroj prevozi zadnji prehod, ki je prikazan na zaslonu. Stroj mora biti oddaljen največ 400 m (0.25 mi) od zadnje ustvarjene črte, da lahko sistem nadaljuje z ustvarjanjem poti krivulje. Če je stroj na zunanji meji, lahko ustvarjanje prikaza poti v bližini stroja na zaslonu traja več minut. V tem času bo na zaslonu prikazano sporočilo "Računam krivulje".

OPOMBA: V načinu krivulje AB je na voljo preskok prehoda.

Prehodi niso identične slike izvirnega prehoda. Ukrivljenost vsakega prehoda se prilagodi, da se ohrani napaka med prehodi. Z vsakim naslednjim prehodom

postane ukrivljenost prehodov bolj konveksna ali konkavna.

OPOMBA: V načinu sledenja krivulje AB se lahko prikažejo sporočila za ostri zavoj in konec poti.

Poti krivulje AB se ustvarijo z 91-metrskim (300 ft) dolgim ravnim podaljškom, ki se doda na konce dejanskih posnetih poti. Podaljški črte se bodo iztegnili pred posneto črto in za njo, da bodo poravnali stroj ali nadaljevali pot.

Če je izbran premik poti, bo trenutna pot prilagojena in na obeh straneh bo znova ustvarjenih pet prehodov. Krivuljo AB je mogoče uporabiti, ko so izhodiščne poti že ustvarjene. Dodatne poti bodo ustvarjene med delom. Uporabite gumba za pomikanje v levo in v desno, da pomaknete in ponovno ustvarite sledi krivulje AB.

Glejte Zaslonsko pomoč za več informacij o ustvarjanju sledi krivulje AB.

Podvojena sled

Podvojena sled ustvari kopijo aktivne sledi vodenja.

Ime nove podvojene sledi se privzeto nastavi na ime prvotne sledi plus (1). Izberite polje za vnos imena sledi, da spremenite ime sledi. Novo sled je mogoče centrirati na stroju ali pomakniti v levo ali desno.

ch177nn,1740731212961-82-28FEB25

Vodenje na krivulji AB

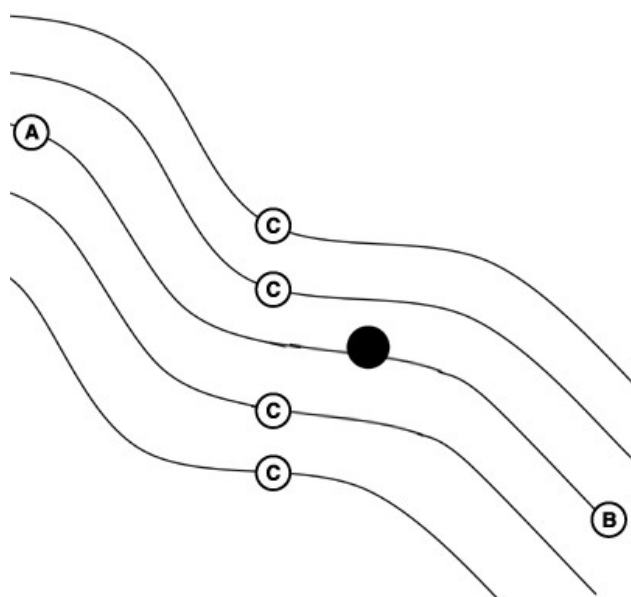
Najbližja sled je označena z debelejšo belo črto.

Številka sledi je prikazana pod indikatorjem točnosti poti in se samodejno posodablja, ko se približate novi sledi. Številka prikazuje število črt in smer sledi 0. Smer sledi je prikazana glede na sled 0 (sever, jug, vzhod in zahod). Številka poti se spreminja, ko je stroj na polovici med dvema sledema.

Razdalja napake sledi je prikazana v indikatorju točnosti poti. Napaka sledi prikazuje oddaljenost od najbližje sledi do stroja. Število napak sledi se bo povečevalo, dokler stroj ne doseže točke na sredini med dvema sledema. Ko je dosežena srednja točka, se število napak sledi odšteva, ko se stroj približa naslednji sledi.

CZ76372,0000736-82-08DEC14

Snemanje ravne poti ali navigiranje okoli ovire



PC9030C—UN—27OCT06

Vožnja okoli ovir



PC15310—UN—09APR13

Gumba za ukrivljeno črto in ravno črto

- A—Točka A
- B—Točka B
- C—Poti, ustvarjene s sledjo 0
- D—Ukrivljen segment
- E—Raven segment

1. Začnite snemanje krivulje AB
2. Če želite posneti ravno pot, izberite gumb Raven segment.

OPOMBA: Raven segment bo "zagrabil" od trenutka, ko boste pritisnili gumb za raven segment in dokler ne boste pritisnili gumba za ukrivljen segment ali gumba Končano, da zaključite sled.

3. Izberite gumb Ukrivljena črta, da zaključite s snemanjem ravne črte in nadaljujete s snemanjem ukrivljene poti.

To je lahko uporabno, če imate dolg raven del poti ali če vozite okoli ovir.

Gumba za ukrivljen in raven segment je mogoče med snemanjem po potrebi preklapljati.

HC94949,00003C3-82-13SEP13

Adaptivne krivulje



Adaptivne krivulje

PC28725—UN—30AUG22

OPOMBA: Glejte dodatne informacije o optimizaciji zmogljivosti sistema. (Glejte razdelek Nastavitve ukrivljene sledi v tem poglavju.)

Sledenje adaptivne krivulje uporabniku omogoča snemanje ročno prevožene ukrivljene poti. Ko je posnet prvi ukrivljen prehod in upravljaivec obrne stroj, se prikaže razširjena pot in upravljaivec lahko uporabi vzporedno sledenje ali vklopi AutoTrac.

Po posnetem začetnem prehodu se vsak dodatni prehod ustvari iz izvirnega prevoženega prehoda, kar zagotavlja, da se napake pri krmiljenju ne razširijo na celotno polje.

OPOMBA: Funkcija Preskoči prehod omogoča upravljavcu, da pelje mimo ali preskoči sled poleg trenutne sledi. V načinu snemanja adaptivnih krivulj funkcija Preskoči prehod ni na voljo.

Ustvarjeni prehodi niso identične slike izvirnega prehoda. Ukrivljenost prehoda se spremeni, da se ohrani točnost med prehodi. Po potrebi lahko uporabnik pot krivulje spremeni kjerkoli na polju tako, da stroj preprosto usmeri s podaljšane poti.

OPOMBA: V načinu sledenja adaptivni krivulje se lahko prikažejo obvestila o ostrem zavijanju in koncu poti.

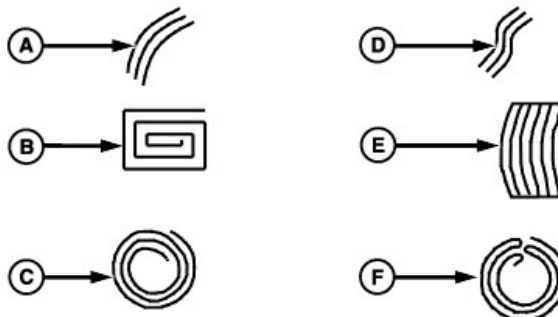
Upravljaivec lahko ročno vozi po ustvarjenih črtah vodenja z uporabo vzporednega sledenja ali vklopi AutoTrac, ko je posnet začetni prehod in prikazana razširjena pot.

Če ustavite sejo snemanja krivulje, se črta ne prikaže pred strojem. Upravljaivec lahko uporablja AutoTrac le na črtah, ki so na voljo iz prejšnjih sej snemanja. Zaključevanje seje snemanja bo shranilo vse posnete segmente krivulje v tej seji kot eno sled.

OPOMBA: Funkcija Premik sledi ni priporočena pri uporabi adaptivnih krivulj. V načinu za adaptivne krivulje premikanje sledi ne kompenzira lezenja sistema GPS.

Dodatne segmente krivulje je mogoče dodati obstoječi adaptivni ukrivljeni sledi pri urejanju sledi vodenja.

Z uporabo zaslonske pomoči Središča za pomoč poiščite več informacij o ustvarjanju adaptivnih ukrivljenih sledi.



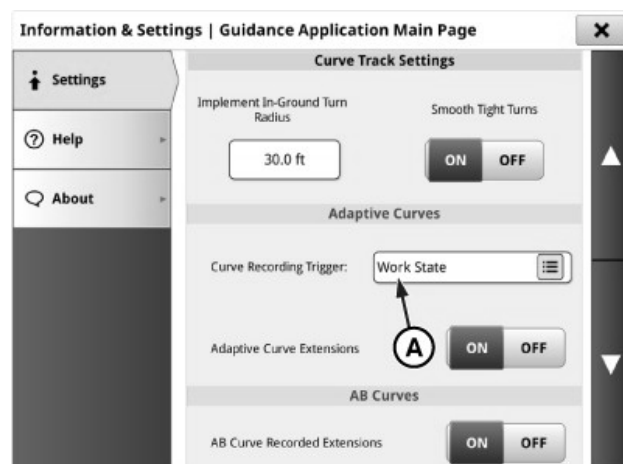
PC9032—UN—17APR06

- A—Preprosta krivulja
- B—Pravokotnik
- C—Spirala
- D—Krivulja S
- E—Dirkališče
- F—Krog

Način sledenja adaptivne krivulje omogoča upravljavcu vožnjo in vodenje po različnih vzorcih polja.

- Preprosta krivulja
- Krivulja S
- Pravokotnik
- Dirkališče
- Spirala
- Krog

Podaljški črt se lahko dodajo obstoječi sledi prilagodljive krivulje. To so začasni podaljški (90 m), ki se prikažejo, ko ste blizu črte. Ni jih treba zapisovati.



PC676265—UN—26JUN25

Podaljški prilagodljive krivulje

ZIDXK1X,1750231125361-82-25JUN25

Vodenje po adaptivni krivulji

POMEMBNO: Če potrebujete ponovljivost s shranjenimi podatki za sledenje adaptivne krivulje, je potrebno, da začetne podatke sledi in naknadne prehode po polju ustvarite s točnostjo StarFire RTK. Bazna postaja RTK mora delovati v načinu Absolutna baza.

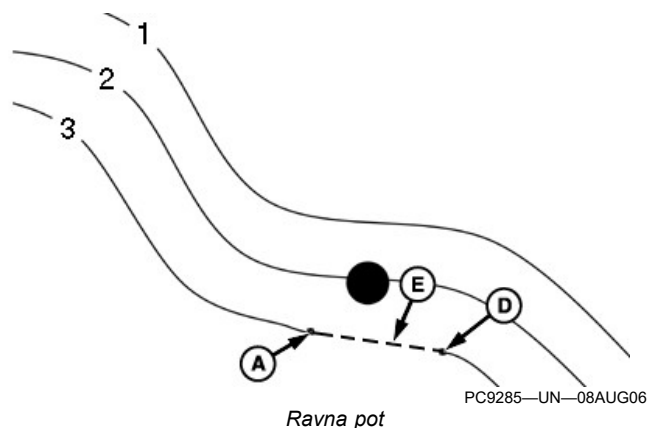
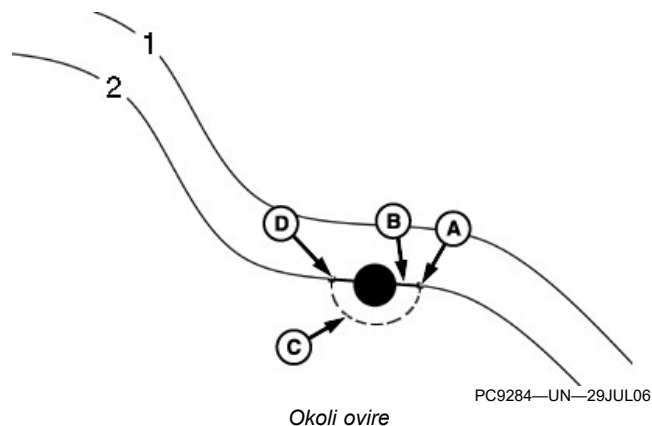
OPOMBA: Razmik med sledmi za podatke sledi adaptivne krivulje je konstanten. Če se pri vračanju na polje uporablja drugačna širina priključka, morate posneti nove podatke.

Najbližja sled je označena z debelejšo belo črto. Razdalja napake sledi je prikazana v indikatorju točnosti poti. Napaka sledi prikazuje oddaljenost od najbližje sledi do stroja. Število napak sledi se bo povečevalo, dokler stroj ne doseže točke na sredini med dvema sledema. Ko je dosežena srednja točka, se število napak sledi odšteva, ko se stroj približa naslednji sledi.

Če se krivulja ne snema, črte niso projicirane in upravljavec lahko AutoTrac izvaja samo na razpoložljivih črtah. Pri snemanju se bodo črte projicirale z zamikom na prejšnje. To se jo je mogoče uporabiti za ročno snemanje druge črte ali pa lahko upravljavec izbere AutoTrac v načinu Sprožilniki snemanja krivulje in AutoTrac na projicirani črti.

ch177nn,1685616988383-82-01JUN23

Snemanje ravne poti v adaptivni krivulji



PC15311—UN—09APR13
Gumba za ukrivljeno črto in ravno črto

- A—Izbrana je ravna črta
- B—Ustvari se ravni segment, ki povezuje dve točki
- C—Pot traktorja se ne posname
- D—Izbrana je ukrivljena črta
- E—Pot se posname kot ravna črta med točkama A in D
- F—Gumb Ukrivljena črta
- G—Gumb Ravna črta

1. Začnite s snemanjem adaptivne krivulje.
2. Če želite posneti ravno pot, izberite gumb Ravna črta.

OPOMBA: Raven segment bo "zagrabil" od trenutka, ko boste pritisnili gumb za raven segment in dokler ne boste pritisnili gumba za ukrivljen segment ali gumba Končano, da zaključite sled.

3. Izberite gumb Ukrivljena črta, da zaključite s snemanjem ravne črte in nadaljujete s snemanjem ukrivljene poti.

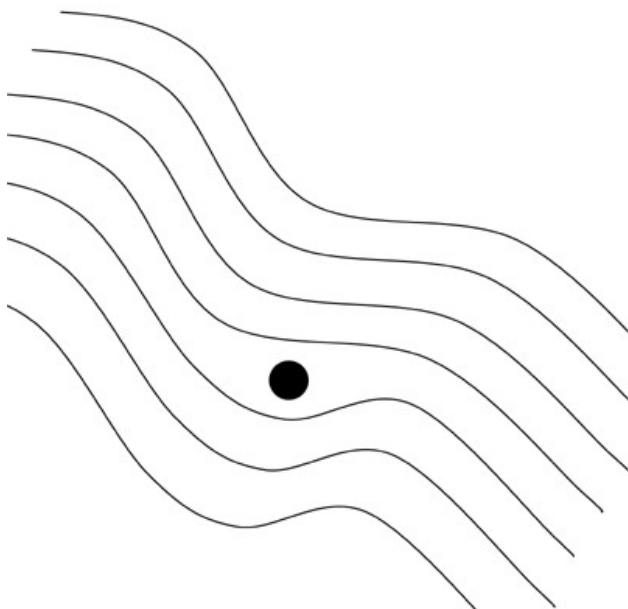
To je lahko uporabno, če imate dolg raven del poti ali če vozite okoli ovir.

Gumba za ukrivljen in raven segment je mogoče med snemanjem po potrebi preklapljati.

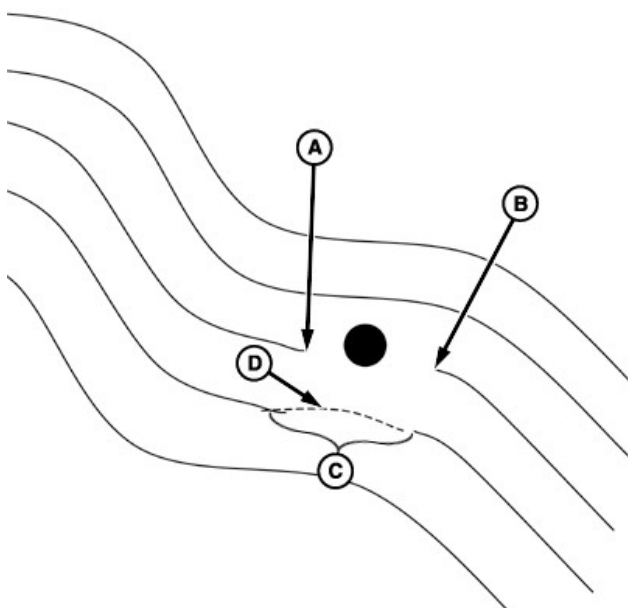
OPOMBA: Najdaljši raven segment, ki ga je mogoče ustvariti, je razdalja 0,8 km (0.5 mi.) (2640 ft.). Pri daljših razdaljah se segment črte ne poveže, kar bo pustilo luknjo v poti.

HC94949,0000395-82-13SEP13

Krmarjenje okoli ovire



PC9029—UN—17APR06



PC9030—UN—17APR06

- A**—Izključeno snemanje
B—Vključeno snemanje
C—Rezultati vrzeli za naslednji prehod
D—Ročna vožnja za ponovno vzpostavitev poti

Kadar uporablja način adaptivnih krivulj in na polju naleti na oviro, kot je vodnjak, telefonski stebler ali daljnovid, mora uporabnik voziti okoli teh ovir.

OPOMBA: Z gumbom za ravno sled boste posneli ravno sled okoli ovire in se izognili vrzeli na poti.

Vključeno snemanje: Če imate vključeno snemanje med vožnjo okoli ovire, se odstopanje od poti posname in postane del poti. Na naslednjem prehodu bo pot stroja upoštevala to odstopanje in usmerila stroj vzdolž

odstopanja. Stroj bo krmilil ob odstopanju. Če želi uporabnik izravnati odstopanje, mora prevzeti ročno krmiljenje stroja. Ko upravljavec zapelje mimo odstopanja na polju in znova prispe na zeleno pot, lahko pritisne stikalo za nadaljevanje, da AutoTrac prevzame krmiljenje stroja.

Izključeno snemanje: Če je snemanje izklopljeno, ko se upravljavec približa oviri in se ji izogne, nato pa znova vklopljeno, ko je izogibanje oviri končano in je znova vklopljen AutoTrac za dokončanje prehoda, bo na posneti poti na mestu, kjer je prisotna ovira, prikazana vrzel. Ko se na naslednji poti stroj približa vrzeli, mora uporabnik prevzeti ročno krmiljenje stroja, da vrzel prevozi. Ko je vrzel mimo in je pot znova ujeta, lahko upravljavec vklopi AutoTrac. Pri naslednjih prihodih se ne bo pojavila vrzel, dokler je vklopljeno snemanje za naslednji prehod.

ch177nn,1685617008861-82-01JUN23

AutoPath

AutoPath uporablja informacije o vrstah ali mejah za ustvarjanje črt vodenja za nadaljnje delovne postopke na polju. AutoPath zmanjšuje ugibanje in potrebo po vnosu upravljavca za natančno vodenje po polju. Črte AutoPath skrajšajo čas nastavitve, zmanjšajo napačno ocenjevanje položaja vrst in škodo, povzročeno na poljščini, zaradi nenatančne nastavitve vodenja.

Preden uporabite črte vodenja AutoPath, uvozite podatke o črtah AutoPath iz središča John Deere Operations Center. Podatki o črtah AutoPath so vključeni v nastavitveni datoteki. Če ni na voljo izvornih podatkov, je mogoče črte vodenja AutoPath ustvariti z uporabo meje. Za več informacij glejte Urejanje AutoPath v Pomoči na zaslonu.

Posebne zahteve za stroj:

AutoPath je združljiv z naslednjimi stroji, opremljenimi s sistemi AutoTrac John Deere ali Reichardt Green Fit:

OPOMBA: Za optimalno učinkovitost uporabite AutoTrac RowSense z AutoPath.

- Traktor
- Pršilnik
- Kombajn
- Vrstna kosilnica John Deere [samo AutoPath (meje) je združljiv]

OPOMBA: Dokumentacija AutoPath ni na voljo, ko je način dokumentiranja ISOBUS omogočen v nastavitvah Priprava za delo.

AutoPath (vrste)

AutoPath (vrste) uporablja zabeležene podatke o izvornih delovnih postopkih, odmike stroja in razmike

med sledmi za ustvarjanje črt vodenja za nadaljnje delovne postopke na tem polju. AutoPath (vrste) zmanjšuje ugibanje in potrebo po vnosu upravljavca za natančno vodenje po stoječih poljščinah. Črte AutoPath skrajšajo čas nastavitve, zmanjšajo napačno ocenjevanje položaja vrst in škodo, povzročeno na poljščini, zaradi nenatančne nastavitve vodenja.

Zahteve za izvorni delovni postopek za AutoPath (vrste):

OPOMBA: Natančnost črt AutoPath je odvisna od natančnosti podatkov izvirnega delovnega postopka. Pri snemanju izvirnega delovnega postopka priporočamo aktivno vodenje priključka ali vodenje priključka AutoTrac.

Izvorni delovni postopek je posnet delovni postopek, ki se uporablja za ustvarjanje črt AutoPath. Združljivi izvorni delovni postopki so oranje, setev in nanašanje.

OPOMBA: Izvorni delovni postopek je treba zabeležiti s sprejemnikom priključka.

Če izvorni delovni postopek ne vključuje podatkov o vrsti, morajo vsi naslednji delovni postopki na tem polju, kot so sajenje, nanos izdelka ali žetev, vsebovati določene vrste, da lahko AutoPath ustvari črte vodenja.

Izvorni podatki o delovnem postopku, posredovani središču John Deere Operations Center, morajo biti zabeleženi z naslednjim:

- Sprejemniki StarFire, ki uporabljajo raven signala SF3 ali boljše, tako na stroju kot na priključku.

OPOMBA: Prepričajte se, da je TCM umerjen na vseh sprejemnikih (stroj in priključek).

OPOMBA: Za beleženje podatkov se lahko uporabi skupni signal.

- CommandCenter 4. generacije ali univerzalni prikazovalnik 4640 ali G5 CommandCenter ali univerzalni prikazovalnik G5^{Plus}

Združljivi priključki za AutoPath (vrste):

- Sadilnik John Deere s krmilno enoto SeedStar 2 ali novejšo
- Sadilnik ISOBUS, ki ni stroj družbe John Deere
 - Delovna širina mora biti nastavljena kot vrste.
 - Če je širina vrste večja od 254 cm (100 in), naslednji delovni postopki zahtevajo natančno določene vrste.
- Virtualni sadilnik (priključek brez krmilne enote)
 - Delovna širina mora biti nastavljena kot vrste.
- Priključek za oranje John Deere s krmilno enoto
 - Naslednji delovni postopki zahtevajo natančno določene vrste.

- Virtualni priključek za oranje (brez krmilne enote)
 - Priporočamo, da delovno širino nastavite kot vrste.
 - Če delovna širina ni nastavljena kot vrste ali če je večja od 254 cm (100 in), naslednji delovni postopki zahtevajo natančno določene vrste.

Zahteve za uporabo AutoPath (vrste)

- Nastavitvena datoteka iz središča John Deere Operations Center vsebuje podatke AutoPath.
- Prikazovalnik mora imeti veljavno licenco za AutoPath.
- Stroj je opremljen s sprejemnikom StarFire, ki uporablja raven signala SF3 ali boljše.

OPOMBA: Za optimalno delovanje uporabite isto raven signala, ki je bila uporabljena za snemanje izvirnega delovnega postopka.

- Stroj je opremljen s sistemi AutoTrac John Deere ali Reichardt Green Fit.
- Vrsta poljščine mora biti letno posajena poljščina v vrstah.

OPOMBA: AutoPath ne podpira trajnih poljščin.

Ustvarjanje AutoPath (vrste):

OPOMBA: Na polje je mogoče uvoziti samo eno datoteko AutoPath. Če uvozite še drugo datoteko AutoPath, bo starejša datoteka prepisana.

OPOMBA: Datotek AutoPath ni mogoče izvoziti iz prikazovalnika.

OPOMBA: Datoteke AutoPath, uvožene na prikazovalnik, je mogoče spremeniti, vendar spremembe ne bodo sinhronizirane s središčem John Deere Operations Center.

Ko stroj pripelje na polje, ki ima povezano datoteko izvirnega delovnega postopka, bodo samodejno ustvarjene črte vodenja AutoPath, optimizirane za najmanjše število poti. Trenutno sled AutoPath lahko nato urejate na strani Izbira sledi vodenja. Izberite gumb Način, da izberete način, ki se uporablja za ustvarjanje prehodov. AutoPath (vrste) ima naslednje možnosti ustvarjanja sledi:

- Če želite povsem pokriti polje s kar najmanj prehodi, izberite možnost Optimiziraj za čim manj prehodov.

OPOMBA: Če je delovna širina trenutnega postopka ožja od delovne širine izvirnega postopka, je možnost Sledi prehodom izvirnega delovnega postopka samodejno obarvana sivo.

- Izberite možnost Sledi prehodom izvirnega

delovnega postopka, da uporabite samo prehode, ki se ujemajo s prehodi izvirnega delovnega postopka. Sledenje prehodom izvirnega delovnega postopka zmanjša potlačnost, vendar lahko privede do prekrivanja pokritosti.



Default to this Method

PC613046—UN—20FEB24

Potrditveno polje za privzeti način

Privzeta možnost je Optimiziraj za čim manj prehodov. Za spremembo privzete nastavitve na Sledi prehodom izvirnega delovnega postopka izberite izbirni gumb in nato označite potrditveno polje Privzeto za ta način. Ta korak zagotavlja, da način ustvarjanja ostane enak med polji.

Črte AutoPath (vrste) so privzeto nastavljene na 20 m (66 ft) za koncem vrste. Razširitve črt je mogoče spremeniti v naprednih nastavitvah. AutoPath (vrste) lahko poveže črte prek vrzeli do 50 m (164 ft), na primer prek vodotoka.

OPOMBA: Podaljški črt bodo privzeto nastavljeni na "Izklopljeno", če je zaznan stroj za sladkorni trs.

OPOMBA: Za več informacij o naprednih nastavitvah glejte zaslonsko pomoč.

AutoPath (meje)

OPOMBA: Datotek AutoPath ni mogoče izvoziti iz prikazovalnika.

AutoPath (meje) uporablja informacije o mejah polja za ustvarjanje črt vodenja. AutoPath (meje) zahteva natančne informacije o mejah polja za ustvarjanje prehodov. Ta način je primeren za delovanje stroja med vrstami, kjer ni posejanih poljščin, ter za sajenje novih vrst poljščin.

Ustvarjanje AutoPath (meje):

Ko se stroj pripelje na polje, ki nima povezane datoteke izvirnega delovnega postopka, vendar ima določeno mejo, AutoPath (meje) ustvari prehode glede na naslednje pogoje:

- Če je bil zunanji načrt vodenja dan v skupno rabo iz meje, bo AutoPath (meje) ustvaril podatke neposredno.
- Če načrt izven naprave ni bil deljen, vendar je meja določena za trenutno polje, lahko upravljavec izbere obstoječi načrt meje za polje ali ustvari nov načrt meje z uporabo menija Podatki.
- Če informacije o meji polja niso popolne, lahko uporabnik izbere bližnjico do aplikacije za polja in meje, da dokonča nastavevte informacij o meji.

AutoPath (meje) ne more biti dokončan, dokler meja ni popolna.

OPOMBA: Če obstaja datoteka izvirnega delovnega postopka, bo AutoPath (vrste) ustvaril prehode iz podatkov izvirnega delovnega postopka.

Če je bil začetni poziv za poravnavo z mejo preskočen, se lahko AutoPath (meje) ustvari kadarkoli z uporabo nastavitve sledi za izbiro črte AutoPath in izbiro obstoječega načrta meje ali ustvarjanjem novega pri urejanju črte AutoPath.

AutoPath (meje) ima naslednje metode ustvarjanja sledi:

- Izberite kot smeri, da ustvarite sledi pod zelenim kotom.
- Izberite Poravnaj z mejo, da ustvarite sledi, ki so vzporedne z robom meje.
- Izberite Iz obstoječe sledi, da ustvarite ravne sledi, ki so vzporedne z obstoječo črto vodenja.

Funkcija Poravnava z mejo omogoča upravljavcu, da preprosto ustvari nabor ravnih sledi vodenja, ki so poravnane z določenim odsekom meje polja. Prikazovalnik privzeto izbere najdaljši ravni rob meje, vendar je mogoče izbrati katerikoli rob.

Črte AutoPath (meje) so privzeto nastavljene na 20 m (66 ft) za koncem vrste.

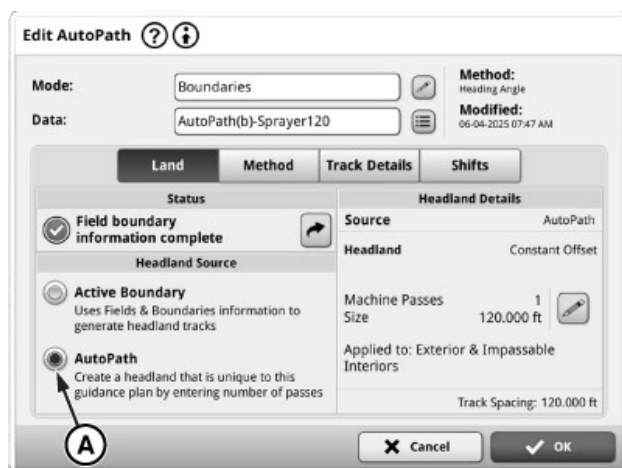
OPOMBA: Za več informacij o naprednih nastavitvah glejte zaslonsko pomoč.

Ustvari robove polja:

Ko so robovi polja nastavljeni v AutoPath (meje), možnost Polja in meje uporabnikom sporoči, da so robovi polja določeni drugje, ter jih usmeri na določanje robov polja v AutoPath.

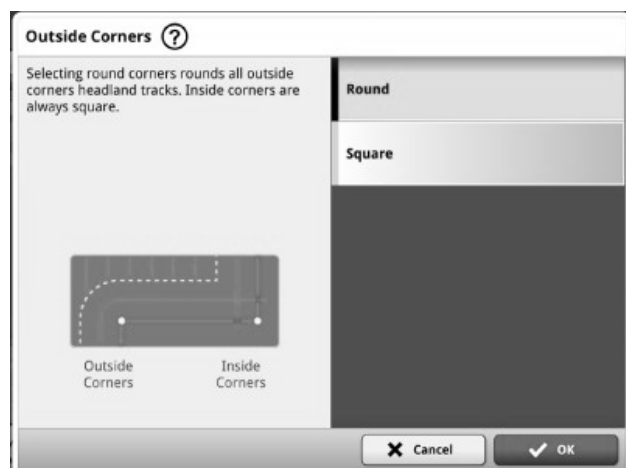
Za ustvarjanje robov polja sledite naslednjemu postopku:

1. Pojdite na Uredi AutoPath.
2. Izberite vir robov polja AutoPath.



PC676263—UN—17JUN25

Vir robov polja

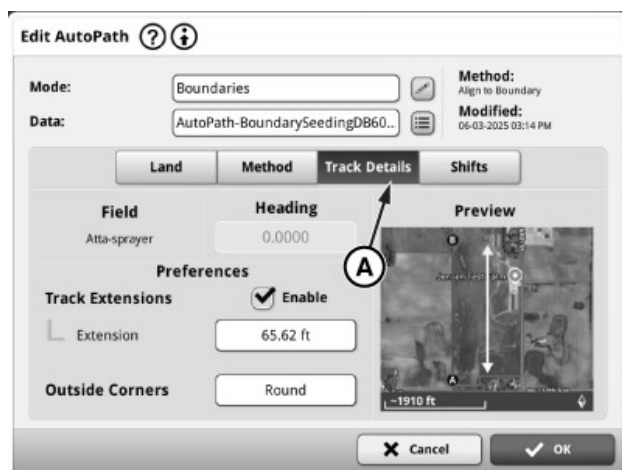


PC676266—UN—24JUN25

Zunanji koti

A—AutoPath

3. Kliknite na prehode stroja, da nastavite število prehodov.
4. Kliknite na V redu, da zaključite postopek.

Podrobnosti o sledi:

PC676267—UN—24JUN25

Stran Podrobnosti sledi

A—Zavihek Podrobnosti sledi

Zavihek Podrobnosti o sledi prikaže informacije o polju, smeri ter meji in robu polja za izbrano sled.

OPOMBA: Informacije o mejah in robu polja niso potrebne, če je AutoPath ustvarjen iz vrst.

Izbira vrste zunanjega kota omogoča izbiro med kvadratnim ali okroglim zunanjim kotom.

Okno Predogled prikaže predogled AutoPath, ki bi bil ustvarjen. Smer sledi je mogoče spremeniti tako, da izberete vnosno polje in jo prilagodite zahtevanim vrednostim.

Način ustvarjanja AutoPath je mogoče spremeniti na zavihku Podrobnosti o sledi tako, da izberete gumb Uredi ob imenu načina.

OPOMBA: Za več informacij glejte zaslonsko pomoč.

Nastavitve vidljivosti sledi lahko uporabite za izbiro črt, ki so prikazane v pogledu zemljevida. Pogled zemljevida je mogoče preklapljati med vsemi sledmi, sledmi na polju in sledmi roba polja. Privzeti pogled je Prikaži vse sledi.

OPOMBA: Nastavitve vidljivosti sledi niso na voljo med uporabo AutoPath (vrste).

ZIDXK1X,1751350378549-82-08JUL25

Nastavitev AutoPath

Za najboljšo natančnost pri uporabi AutoPath priporočamo nastavitev stroja, priključka in aplikacije prikazovalnika.

Ustvarjanje izvirnega delovnega postopka
Sajenje kot izvorni delovni postopek

- Izmerite in vnesite dimenzije priključka v aplikaciji Upravitelj opreme.

OPOMBA: Uporabite virtualni priključek na strojih brez SeedStar 2 in starejših priključkih.

- Po potrebi nastavite profil virtualnega priključka.
- Vnesite širino priključka v vrstah.
- Namestite sprejemnik priključka in vnesite dimenzije v aplikaciji Upravitelj opreme.

- Vzpostavite popravek sprejemnika priključka SF3 ali sprotne kinematične meritve oz. RTK (združljiv s signalom v skupni rabi).
- Strežnik 4600 CommandCenter v2 ali univerzalni prikazovalnik 4640 z aktivacijo/naročnino na Automation 4.0.

OPOMBA: Natančna kalibracija modula za kalibracijo terena (TCM) je ključnega pomena za delovanje sistema AutoPath. Če je mogoče, uporabite napredno metodo kalibracije modula za kalibracijo terena (TCM).

- Umerite TCM stroja in priključka.
- Optimizirajte natančnost med posameznimi prehodi za vodenje priključka. (priporočeno)
- Določite organizacijo, stranko, kmetijo in polje.
- Vrsto postopka nastavite na sajenje.
- Vrsto poljščine nastavite na letno posejano vrsto pridelka, kot je koruza.
- Ustvarite črte vodenja AutoTrac. Uporabite lahko ročno vodene črte vodenja, vendar tega ne priporočamo.

Oranje kot izvorni delovni postopek

- Izmerite in vnesite dimenzije priključka v aplikaciji Upravitelj opreme.

OPOMBA: Uporabite virtualni priključek na strojih brez SeedStar 2 in starejših priključkih.

- Po potrebi nastavite profil virtualnega priključka.
- Vnesite širino priključka v vrstah.
- Namestite sprejemnik priključka in vnesite dimenzije v aplikaciji Upravitelj opreme.
- Vzpostavite popravek sprejemnika stroja SF3 ali RTK.
- Vzpostavite popravek sprejemnika priključka SF3 ali RTK (združljiv s signalom v skupni rabi).
- Strežnik 4600 CommandCenter v2 ali univerzalni prikazovalnik 4640 z aktivacijo/naročnino na Automation 4.0.

OPOMBA: Natančna kalibracija modula za kalibracijo terena (TCM) je ključnega pomena za delovanje sistema AutoPath. Če je mogoče, uporabite napredno metodo kalibracije modula za kalibracijo terena (TCM).

- Umerite TCM stroja in priključka.
- Optimizirajte natančnost med posameznimi prehodi za vodenje priključka. (priporočeno)
- Določite organizacijo, stranko, kmetijo in polje.

OPOMBA: Za določitev števila vrst in razmika med vrstami uporabite oranje kot sekundarni postopek. Priključki s krmilnikom hitrosti in starejšimi pnevmatskimi vozički ne podpirajo števila vrst in razmika med vrstami.

- Vrsto postopka nastavite na nanašanje in oranje.
- Ustvarite črte vodenja AutoTrac. Uporabite lahko ročno vodene črte vodenja, vendar tega ne priporočamo.

Uporaba izvirnega delovnega postopka

Sajenje z izvirnim delovnim postopkom oranja

- Izmerite in vnesite dimenzije priključka v aplikaciji Upravitelj opreme.

OPOMBA: Uporabite virtualni priključek na strojih brez SeedStar 2 in starejših priključkih.

- Po potrebi nastavite profil virtualnega priključka.
- Vnesite širino priključka v vrstah.
- Namestite sprejemnik priključka in vnesite dimenzije v aplikaciji Upravitelj opreme.
- Vzpostavite popravek sprejemnika stroja SF3 ali RTK.
- Vzpostavite popravek sprejemnika priključka SF3 ali RTK (združljiv s signalom v skupni rabi).
- Strežnik 4600 CommandCenter v2 ali univerzalni prikazovalnik 4640 z aktivacijo/naročnino na Automation 4.0.

OPOMBA: Natančna kalibracija modula za kalibracijo terena (TCM) je ključnega pomena za delovanje sistema AutoPath. Če je mogoče, uporabite napredno metodo kalibracije modula za kalibracijo terena (TCM).

- Umerite TCM stroja in priključka.
- Optimizirajte natančnost med posameznimi prehodi za vodenje priključka. (priporočeno)
- Določite organizacijo, stranko, kmetijo in polje.
- Vrsto postopka nastavite na sajenje.
- Podatki AutoPath so vključeni v nastavitveni datoteki.
- Ustvarite črte vodenja s podatki AutoPath.

Nanašanje po sajenju (samovozna naprava)

- Vzpostavite popravek sprejemnika stroja SF3 ali RTK.

OPOMBA: Natančna kalibracija modula za kalibracijo terena (TCM) je ključnega pomena za delovanje sistema AutoPath. Če je mogoče, uporabite napredno metodo kalibracije modula za kalibracijo terena (TCM).

- Umerite TCM stroja.

- Določite širino stroja ali razmik sledi.
- Strežnik 4600 CommandCenter v2 ali univerzalni prikazovalnik 4640 z aktivacijo/naročnino na Automation 4.0.
- Opremljena sta AutoTrac RowSense in/ali Vision. (priporočeno)
- Določite organizacijo, stranko, kmetijo in polje.
- Vrsto postopka nastavite na nanašanje.
- Vrsto poljščine nastavite na letno posejano vrsto pridelka, kot je koruza.
- Podatki AutoPath so vključeni v nastavitveni datoteki.
- Ustvarite črte vodenja s podatki AutoPath.

Nanašanje po sajenju (vlečna naprava)

- Izmerite in vnesite dimenzije priključka v aplikaciji Upravitelj opreme.

OPOMBA: Uporabite virtualni priključek na strojih brez SeedStar 2 in starejših priključkih.

- Po potrebi nastavite profil virtualnega priključka.
- Vzpostavite popravek sprejemnika stroja SF3 ali RTK.

OPOMBA: Natančna kalibracija modula za kalibracijo terena (TCM) je ključnega pomena za delovanje sistema AutoPath. Če je mogoče, uporabite napredno metodo kalibracije modula za kalibracijo terena (TCM).

- Umerite TCM stroja.
- Določite širino stroja, razmik sledi ali priklopite glavo.
- Strežnik 4600 CommandCenter v2 ali univerzalni prikazovalnik 4640 z aktivacijo/naročnino na Automation 4.0.
- Opremljena sta AutoTrac RowSense in/ali Vision. (priporočeno)
- Določite organizacijo, stranko, kmetijo in polje.
- Vrsto postopka nastavite na nanašanje.
- Vrsto poljščine nastavite na letno posejano vrsto pridelka, kot je koruza.
- Podatki AutoPath so vključeni v nastavitveni datoteki.
- Ustvarite črte vodenja s podatki AutoPath.

Žetev (samovozni kombajn)

- Izmerite in vnesite dimenzije priključka v aplikaciji Upravitelj opreme.
- Vzpostavite popravek sprejemnika stroja SF3 ali RTK.

OPOMBA: Natančna kalibracija modula za kalibracijo terena (TCM) je ključnega pomena za delovanje sistema AutoPath. Če je mogoče, uporabite napredno metodo kalibracije modula za kalibracijo terena (TCM).

- Umerite TCM stroja.
- Določite širino stroja, razmik sledi ali priklopite glavo.
- Strežnik 4600 CommandCenter v2 ali univerzalni prikazovalnik 4640 z aktivacijo/naročnino na Automation 4.0.
- Opremljena sta AutoTrac RowSense in/ali Vision. (priporočeno)
- Določite organizacijo, stranko, kmetijo in polje.
- Vrsto postopka nastavite na žetev.
- Vrsto poljščine nastavite na letno posejano vrsto pridelka, kot je koruza.
- Podatki AutoPath so vključeni v nastavitveni datoteki.
- Ustvarite črte vodenja s podatki AutoPath.

Žetev (vlečni kombajn)

- Izmerite in vnesite dimenzije priključka v aplikaciji Upravitelj opreme.

OPOMBA: Uporabite virtualni priključek na strojih brez SeedStar 2 in starejših priključkih.

- Po potrebi nastavite profil virtualnega priključka.
- Namestite sprejemnik priključka in vnesite dimenzije v aplikaciji Upravitelj opreme.
- Vzpostavite popravek sprejemnika stroja SF3 ali RTK.
- Vzpostavite popravek sprejemnika priključka SF3 ali RTK (združljiv s signalom v skupni rabi).
- Strežnik 4600 CommandCenter v2 ali univerzalni prikazovalnik 4640 z aktivacijo/naročnino na Automation 4.0.

OPOMBA: Natančna kalibracija modula za kalibracijo terena (TCM) je ključnega pomena za delovanje sistema AutoPath. Če je mogoče, uporabite napredno metodo kalibracije modula za kalibracijo terena (TCM).

- Umerite TCM stroja.
- Opremljena sta AutoTrac RowSense in/ali Vision. (priporočeno)
- Določite organizacijo, stranko, kmetijo in polje.
- Vrsto postopka nastavite na žetev.
- Vrsto poljščine nastavite na letno posejano vrsto pridelka, kot je koruza.
- Podatki AutoPath so vključeni v nastavitveni datoteki.
- Ustvarite črte vodenja s podatki AutoPath.

Podrobnosti zemljevida AutoPath

Izberite gumb Podrobnosti zemljevida AutoPath, da prikazete podatke o vrsti in prehodih iz izvirnega delovnega postopka. Podrobnosti zemljevida AutoPath upravljavcu omogočijo, da prikaže, kako je AutoPath načrtoval črte vodenja skozi določeno polje.

Izberite gumb Vrste, da skrijete ali prikazete podatke o vrsti.

Izberite Prehodi izvirnega delovnega postopka, da skrijete ali prikazete prehode, ustvarjene iz izvirnega delovnega postopka.

Izberite potrditveno polje Izvirne smeri, da skrijete ali prikazete smerne puščice. Ko je to omogočeno, puščice prikazujejo smer vožnje izvirnega prehoda.

ch177nn,1685617047678-82-01JUN23

Okrogla sled



Krožna sled

PC28726—UN—30AUG22

Okrogla sled upravljavcu omogoča ustvariti koncentrične krožne vodilne črte. Predvidena je za uporabo na poljih s središčno osjo.

Okrogla sled temelji na koordinatah zemljepisne dolžine in širine na sredini osi. Koncentrične vodilne črte se ustvarijo na osnovi razmika sledi navzven do 1,6 km (1 mi.) od sredine osi.

Okrogla sled namenjena delovanju s središčem na podlagi z naklonom, manjšim od 2 %. Ker okrogla sled ustvari krožni razmik na ravnini, se razmik vodilne črte in sled središčne osi ne ujemata, ko se sledi začnejo oddaljevati od sredine osi pri nagnjenem terenu. Ta razmik se zgodi zaradi razlike v prevoženi razdalji po hribu in na vodoravni površini. Razlika v razdalji se poveča s povečevanjem nagiba.

Premik sledi se uporablja za premik sledi v radialni smeri proti središču ali stran od njega. Premik sledi ne premakne samega središča. Premik sledi omogoča uporabnikom, da uporabljajo različne širine priključkov, upoštevajo različne dolžine središčnih stolpov ali upoštevajo raztegovanje ali krčenje odsekov za namakanje s središčno točko. Če dodate rob okrogle sledi, ga spremenite ali izbrišete, se bodo obstoječi zamiki te sledi izbrisali. Pri uporabi premika sledi z robom priključek ne bo poravnan z robom.



Razdalja do središčne točke

PC20395—UN—08DEC14

Razdalja do središčne točke prikazuje razdaljo od sredine kroga do trenutnega položaja. Razdalja je prikazana samo do 1609 m (5280 ft.). Funkcija mora biti vklopljena v nastavitvah okrogle sledi, da bo na zemljevidu vodenja prikazan gumb. Ko je gumb prikazan na zemljevidu vodenja, ga pritisnite, da prikazete ali skrijete razdaljo.

Okroglo sled lahko ustvarite na dva načina:

Krog zemlj. šir./zemlj. dol.



Krog zemlj. šir./zemlj. dol.

PC28727—UN—25AUG22

- Če sta koordinati zemljepisne dolžine in širine na sredini osi znani, vnesite položaj, da ustvarite krožno sled.

Krog za vožn.



Krog za vožn.

PC28726—UN—30AUG22

- Koordinati zemljepisne dolžine in širine na sredini osi se izračunata iz prevožene poti. Koncentrične okrogle vodilne črte se ustvarijo iz koordinat.
- Priporočamo, da prevozite celotni krog, da omogočite optimalni izračun središča kroga. Če prevozite več kot en krog, se natančnost izračuna ne bo povečala.

S pomočjo na zaslonu Središča za pomoč poiščite več informacij o ustvarjanju okroglih sledi.

AL70325,000041F-82-27SEP22

Rob okrogle sledi



PC17399—UN—08DEC14

OPOMBA: Rob okrogle sledi je mogoče uporabljati samo na prikazovalnikih 4. generacije. Podatkov o robovih ni mogoče uporabljati na prikazovalnikih GreenStar 3.

Rob okrogle sledi predstavlja zunanjo mejo sredinske osi. Na zemljevidu vodenja je prikazan kot oranžna črta.

Če ustvarite rob okrogle sledi, je mogoče ustvariti vodilne črte z začetkom na robu. V nasprotnem primeru se vodilne črte ustvarijo z začetkom na sredini osi.

OPOMBA: Razmik med sledmi in delovna širina mora biti enaka za konec priključka, da se poravnata ob rob.

Ko ustvarite vodilne črte, je rob referenčna točka in ne sredina kroga. To je lahko koristno, če na istem polju uporabljate priključke z različnimi razmiki med sledmi. Vnesite nov razmik med sledmi in vodilne črte se bodo prilagodile, začeniši na robu. Vodilne črte se ustvarijo na osnovi roba s pomočjo razmika med sledmi in premikov. Če rob izbrišete, se vodilne črte ustvarijo iz sredine navzven.

ch177nn,1685617082154-82-01JUN23

Vodenje po okrogli sledi

Kadar uporabljate okroglo sled, vam sledi ni treba prevoziti v določenem zaporedju. Najbližja sled je označena z debelejšo belo črto.

Številka sledi je prikazana pod indikatorjem točnosti poti in se samodejno posodablja, ko se približate novi sledi. Številka prikazuje število črt in smer sledi 0. Smer sledi je prikazana glede na sled 0 (sever, jug, vzhod in zahod). Številka poti se spreminja, ko je stroj na polovici med dvema sledema.

Razdalja napake sledi je prikazana v indikatorju točnosti poti. Napaka sledi prikazuje oddaljenost od najbližje sledi do stroja. Število napak sledi se bo povečevalo, dokler stroj ne doseže točke na sredini med dvema sledema. Ko je dosežena srednja točka, se število napak sledi odšteva, ko se stroj približa naslednji sledi.

CZ76372.0000734-82-08DEC14

Sled zapolnjevanja meje



PC28728—UN—25AUG22

Sled zapolnjevanja meje

Sled zapolnjevanja meje ustvari sledi za vodenje na podlagi mer zunanjih meja ter razmika med sledmi.

OPOMBA: Sled zapolnjevanja meje ne uporablja kompenzacije zaradi naklona. Če je polje na pobočju, priporočamo uporabo adaptivnih krivulj.

Prikazovalnik na podlagi oblike meje in razmika med sledmi ustvari tri vodilne črte, eno zunaj meje in dve črti znotraj. Ko se stroj pomika po polju, se ustvarijo dodatne sledi meje.

OPOMBA: Če izberete premik sledi, bodo vse sledi prilagojene in znova ustvarjene.

Ravna sled zapolnjevanja

S pritiskom gumba Snemanje zapolnjevanja ustvarite vodilne črte s pomočjo funkcije ravnega zapolnjevanja znotraj meja celotnega polja. Za ustvarjanje vodilnih črt funkcija Ravna sled zapolnjevanja uporablja metodo A + B funkcije Ravna sled. Če uporabljate Upravljanje razdelkov, priporočamo, da prehode za ustvarjanje sledi zapolnjevanja meje izvedete, preden uporabite funkcijo Snemanje zapolnjevanja.

Sledi zapolnjevanja meje ni mogoče izvoziti v drug prikazovalnik. Če želite sled zapolnjevanje meje uporabiti na drugem prikazovalniku, lahko ustvarite isto sled s pomočjo iste zunanje meje.

AL70325.0000454-82-27SEP22

Navodila za sled zapolnjevanja meje

Najbližja sled je označena z debelejšo belo črto.

Številka sledi je prikazana pod indikatorjem točnosti poti in se samodejno posodablja, ko se približate novi sledi. Številka prikazuje število črt in smer sledi 0. Smer sledi je prikazana glede na sled 0 (sever, jug, vzhod in zahod). Številka poti se spreminja, ko je stroj na polovici med dvema sledema.

Razdalja napake sledi je prikazana v indikatorju točnosti poti. Napaka sledi prikazuje oddaljenost od najbližje sledi do stroja. Število napak sledi se bo povečevalo, dokler stroj ne doseže točke na sredini med dvema

sledema. Ko je dosežena srednja točka, se število napak sledi odšteva, ko se stroj približa naslednji sledi.

AL70325,0000455-82-06NOV17

Nabor sledi

Nabor sledi je skupina črt vodenja, ki jo je ustvaril upravljavec. Nabori sledi upravljavcu omogočajo, da hitro preklopi med različnimi sledmi vodenja.

Ustvarite nabor sledi

1. Pritisnite gumb Nastavi sled ali modul Naslednja sled na strani izvajanja.
2. Izberite gumb Novi nabor sledi.
3. Izberite gumb Dodaj sled in na seznamu izberite želeno sled.
4. Ponovite 3. korak, dokler niso vse zelene sledi dodane naboru sledi.

Izberite nabor sledi

1. Pritisnite gumb Nabor sledi ali modul Naslednja sled na strani izvajanja.
2. Izberite nabor sledi na strani Seznam sledi vodenja.

OPOMBA: Če odstranite črto iz nabora sledi, ta ne bo izginila z zaslona. Če izbrišete nastavljeno sled, se ne bodo izbrisale sledi v nastavljeni sledi na zaslonu.

Več informacij lahko najdete v datotekah zaslonske pomoči.

AL70325,00005EE-82-21JUL20

Zamenjaj sledi



PC17412—UN—15JUL13

Menjava sledi uporabnikom omogoča, da preprosto preklaplja med vodilnimi črtami. Menjavo sledi lahko uporabite tako, da ustvarite nabora sledi (skupino vodilnih črt) ali z uporabo skupnega nabora sledi (vseh razpoložljivih vodilnih črt na zaslonu). Ob izboru funkcije Zamenjaj sled se sled vodenja spremeni glede na vrstni red vodilnih črt v nastavljeni sledi.

Zamenjaj v naslednjo sled

OPOMBA: Gumb Zamenjaj sled je zasenčen, če ni izbrane sledi.

Če želite izbrati naslednjo sled vodenja, uporabite eno od naslednjih metod:

- Pritisnite gumb Zamenjaj v modulu Naslednja sled.
- V vrstici z bližnjicami izberite Zamenjaj sled.

AL70325,00005E0-82-08JUL20

Tortni prikaz stanja AutoTrac

Ikona AutoTrac ima štiri faze, ki so prikazane v tortnem diagramu stanja sistema AutoTrac:

1. Nameščeno



Nameščeno

PC28729—UN—25AUG22

Krmilnik za krmiljenje in vsa ostala strojna oprema, potrebna za uporabo, so nameščeni.

- Zaznana je upravljalna enota krmiljenja.
- Zaznana je licenca AutoTrac.

OPOMBA: Če je podprto, mora biti dokončana varnostna nastavitve krmilnika krmiljenja.

2. Konfigurirano



Konfigurirano

PC28730—UN—29AUG22

Način sledenja je določen in veljavna sled 0 je nastavljena. Izbrana je pravilna stopnja signala StarFire za AutoTrac. Izpolnjeni morajo biti naslednji pogoji stroja:

- Sistem vodenja je vklopljen.
- Sled 0 je določena.
- Signal StarFire je prisoten.
- Upravljalna enota krmiljenja nima dejavnih napak.
- Hitrost stroja je znotraj določenega obsega.
- Sporočilo sistema TCM je na voljo in veljavno.
- Stroj je v ustrezni prestavi za delovanje.

3. Omogočeno



Omogočeno

PC28731—UN—25AUG22

Gumb za VKLOP/IZKLOP sistema AutoTrac je pritisnjen. Izpolnjeni so vsi pogoji za delovanje AutoTrac in sistem je pripravljen za uporabo.

- Pritisnite gumb za vklop/izklop, da vklopite krmiljenje.

4. Vključeno



Vključeno

PC28732—UN—25AUG22

Stikalo za nadaljevanje je bilo pritisnjeno in AutoTrac krmili stroj.

- Pritisnite stikalo za nadaljevanje stroja, da vklopite AutoTrac.

Zadnja koda izhoda: Označuje, zakaj je AutoTrac izklopljen ali zakaj se ne vklopi. Izhodne kode se prikažejo v novem oknu na vrhu strani.

ZIDXK1X,1750251383846-82-18JUN25

Omogoči sistem AutoTrac



PC28733—UN—30AUG22

Preklopni gumb za VKLOP/IZKLOP krmiljenja

A—Krmiljenje vključeno
B—Krmiljenje izključeno

Za omogočanje sistema AutoTrac morajo biti izpolnjena naslednja merila:

- Stroj ima krmilno enoto za krmiljenje, ki podpira AutoTrac.
- Veljavni vklop sistema AutoTrac.
- Ustvarjena je bila sled vodenja. Glejte Ustvari sled vodenja v nadaljevanju tega poglavja.
- Izbran je pravilen nivo signala StarFire (SF1, SF2, SF3 ali RTK) za aktivacijo sistema AutoTrac in pridobljen je veljaven signal GPS.
- AutoTrac z veljavnimi signali GPS, vključno s SF1, SF2, SF3 ali RTK.
- Krmilna enota za krmiljenje nima aktivnih napak.

OPOMBA: Tip stroja in različica programske opreme krmilne enote krmilnika določata najmanjšo in največjo dovoljeno hitrost.

Če želite omogočiti sistem AutoTrac, izberite preklopni gumb za VKLOP/IZKLOP krmiljenja. Če gumb ponovno izberete, se bo sistem AutoTrac onemogočil.

ch177nn,1685617259334-82-01JUN23

Onemogočite sistem AutoTrac, ko ga ne uporabljate



Ikona za nastavitve

PC15305—UN—19MAR13

⚠ OPOZORILO: Da preprečite smrtne ali hude telesne poškodbe, izklopite sistem za vodenje, preden zapeljete na cesto.

Preklopno stikalo za VKLOP/IZKLOP glavnega vodenja nadzira aplikacijo za vodenje.

POMEMBNO: Izogibajte se okvaram sistema. Pred izklopom glavnega vodenja odznačite katero koli aktivno sled na seznamu sledi vodenja.

Gumb za VKLOP/IZKLOP na modulu izvajalne strani samo omogoči ali onemogoči AutoTrac in ne izklopi aplikacije za vodenje.

OPOMBA: Aplikacija za vodenje je onemogočena, če je glavno vodenje izključeno. To vključuje vso funkcionalnost prikazovalnika za vodenje.

Glavno vodenje je mogoče najti v nastavitvah vodenja. Izberite ikono Nastavitve na vrhu aplikacije za vodenje.

ch177nn,1685617259241-82-08JUL25

Vklop sistema AutoTrac

⚠ OPOZORILO: Izogibajte se tveganju nesreč ali poškodb. Ko je AutoTrac vklopljen, je upravljavec odgovoren za krmiljenje na koncu poti in za preprečevanje trkov.

Sistema AutoTrac ne poskušajte vklopiti med vožnjo po cesti.

1. Izberite gumb za vklop/izklop krmiljenja, da vklopite ali izklopite krmiljenje.
2. Ko s strojem zapeljete na pot za vodenje, se pred ikono stroja prikaže označena črta za navigacijo.
3. Ko želite vklopiti pomoč pri krmiljenju, ročno vklopite AutoTrac s pritiskom stikala za nadaljevanje.

ch177nn,1685617259095-82-28JUN23

Stikalo za nadaljevanje



Ikona AutoTrac

PC20427—UN—28JUL16

A—Stikalo za nadaljevanje

OPOMBA: Mesto stikala za nadaljevanje se razlikuje glede na tip, model in letnik stroja. Za več informacij o mestu stikala za nadaljevanje glejte navodila za uporabo stroja.

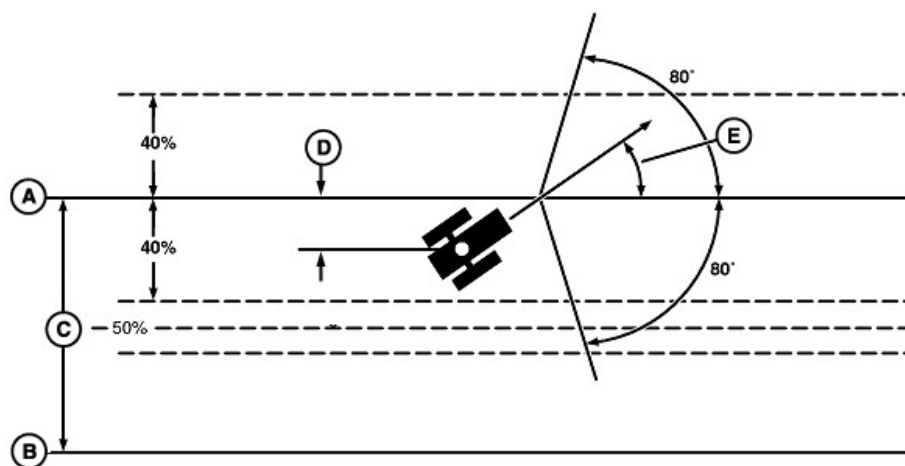
Pritisnite stikalo za nadaljevanje, da preklopite AutoTrac iz omogočenega v vklopljeno stanje.

ch177nn,1685617258989-82-01JUN23

PC28734—UN—29AUG22

Primer stikala za nadaljevanje

Ponovni vklop sistema AutoTrac pri naslednjem prehodu



Sledenje

PC8866—UN—02NOV05

A—Sled 0
B—Sled 1, jug
C—Razmik med sledmi

D—Napaka odklona s sledi
E—Napaka smeri sledi

Ko je dosežen konec vrste, mora uporabnik stroj obrniti za nov prehod. Če zasukate volan, se bo AutoTrac izklopil.

Sistem AutoTrac lahko znova vklopite s pritiskom stikala za nadaljevanje, če so izpolnjeni naslednji pogoji:

OPOMBA: Krmilna enota za krmiljenje določi največjo hitrost, kadar stroj uporablja AutoTrac.

Pri vzvratni vožnji ostane sistem AutoTrac vklopljen 45 sekund. Po 45 sekundah je treba stroj preklopiti v prestavo za vožnjo naprej, preden se znova vklopi prestava za vzvratno vožnjo.

- Hitrost vozila naprej je manjša od 30 km/h (18,6 mph).
- Hitrost vzvratne vožnje je nižja od 10 km/h (6 mph).
- Stroj je usmerjen največ 80° od želene sledi.

- Stroj je znotraj 40 % razmika sledi.
- Voznik sedi na sedežu.
- Sistem TCM je vklopljen.

OPOMBA: Številka sledi, ki je prikazana na zemljevidu, se spremeni na polovični razdalji med dvema sledema vodenja.

ch177nn,1685617258751-82-01JUN23

Izklopi in onemogoči sistem

⚠ OPOZORILO: Da preprečite smrtne ali hude telesne poškodbe, izklopite sistem za vodenje, preden zapeljete na cesto.

Izklop sistema AutoTrac

Sistem AutoTrac se izklopi:

- Z obratom volana.
- Če upočasnite na manj kot 0,5 km/h (0,3 mph).

OPOMBA: Na nekaterih strojih lahko AutoTrac deluje pri hitrosti do 0,1 km/h (0,06 mph). Za več informacij glejte uporabniški priročnik stroja.

- Pritiskajte gumb za vklop/izklop krmiljenja, dokler se na zavihku Pogled vodenja ali v aplikaciji Vodenje ne prikaže Izklopljeno krmiljenje in se AutoTrac ne ponastavi nazaj na 2/4 tortnega diagrama.
- Uporabnika ni na sedežu več kot 7 sekund, če uporabljate stikalo sedeža, ali 7 minut ni zaznana dejavnost prek funkcije nadzora prisotnosti uporabnika.

Ko je sistem AutoTrac vklopljen, lahko upravljavec zasuka volan, da izklopi AutoTrac in ročno krmili stroj. Druga možnost je, da upravljavec stikalo za cesto in nadaljevanje preklopi v položaj IZKLOP, da izklopi AutoTrac. S tem je zapolnjena 1/4 tortnega grafikona sistema AutoTrac in 30-sekundni časovnik začne teči:

- Če je stikalo VKLOPLJENO, preden poteče 30-sekundni časovnik, bo sistem AutoTrac omogočen pri 3/4 tortnega grafikona. Pritisnite stikalo za nadaljevanje, da ponovno vklopite sistem AutoTrac.
- Če je stikalo VKLOPLJENO po preteku 30-sekundnega časovnika, se sistem AutoTrac konfigurira pri 2/4 tortnega grafikona. Sistem AutoTrac mora biti ponovno omogočen pri 3/4 tortnega diagrama, preden sistem AutoTrac znova vklopite s pritiskom stikala za nadaljevanje.

OPOMBA: Stikalo za cestno vožnjo in za nadaljevanje ni na voljo pri vgrajenem krmiljenju AutoTrac.

OPOMBA: MY26 XUV Gator (AT2) je opremljen s sistemom prisotnosti upravljalca, ki zazna odpenjanje varnostnega pasu. Prisotnost upravljalca se spremlja prek statusa varnostnega pasu; če je varnostni pas odpet, se bo vodenje AutoTrac izklopilo.

Onemogočenje sistema AutoTrac

Stikalo za cesto in nadaljevanje preklopite v položaj IZKLOP, da se sistem AutoTrac vrne na 1/4 tortnega grafikona.

Če želite onemogočiti AutoTrac prek prikazovalnikov GreenStar:

1. Izberite programsko tipko Vodenje.
2. Izberite zavihek Nastavitve vodenja.
3. Izberite spustni meni Način sledenja.
4. Izberite Vodenje izklopljeno.

Na prikazovalniku izberite ikono Nastavitve v zgornjem delu aplikacije za vodenje in preklopite Glavno vodenje na IZKLOP.

ZIDXK1X,1749792007505-82-08JUL25

Najmanjša in največja hitrost

Stroj in različice programske opreme krmilne enote za krmiljenje določajo največjo ter najmanjšo dovoljeno hitrost.

OPOMBA: Na nekaterih strojih lahko sistem AutoTrac deluje pri hitrosti do 0,1 km/h (0,06 mph). Za več informacij glejte uporabniški priročnik stroja.

Omejitev hitrosti za vožnjo naprej

Vgrajeni AutoTrac		
Stroj	Zgornja omejitev hitrosti naprej	Omejitev nizke hitrosti pri vožnji naprej
Medvrstični traktorji in traktorji goseničarji 6R, 7R in 8R	Kolo: 36 km/h (22.4 mph) Gosenice: 31 km/h (19.3 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Členasti traktorji	31 km/h (19.3 mph)	1 km/h (0.6 mph) MST: 1,5 km/h (0.9 mph)
Škropilniki	40 km/h (24.8 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Kombajni	22 km/h (13.7 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Silažni kombajn z lastnim pogonom	22 km/h (13.7 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Vrstne kosilnice z lastnim pogonom	28 km/h (17.4 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Stroji za žetev bombaža	15 km/h (9.3 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)

Omejitev hitrosti pri vzvratni vožnji

Vgrajeni AutoTrac		
Stroj	Vzratni in dovoljeni čas	Zgornja omejitev hitrosti vzratne vožnje
Medvrstični traktorji in traktorji goseničarji 7R in 8R (ser. št. 110101 —) 8R (ser. št. 160001 —) 8RT (ser. št. 923001 —) 8RX (ser. št. 801001 —)	Da, ni omejitev	10 km/h (6.2 mph)
Medvrstični traktorji in traktorji goseničarji 6R, 7R in 8R (ser. št. — 110100) 8R (ser. št. — 160000) 8RT (ser. št. — 923000)	Da, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Členasti traktorji	Ne	—
Škropilniki	Da, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Kombajni	Da, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Silažni kombajn z lastnim pogonom	Da, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Vrstne kosilnice z lastnim pogonom	Ne	—
Stroji za žetev bombaža	Da, 45 s	5 km/h (3,1 mph)

ch177nn,1685617258482-82-01JUN23

Sporočila o izklopu AutoTrac

Vedno, ko je sistem AutoTrac izklopljen, dvema piskoma sledi opozorilo, ki pojasnjuje, zakaj je bil izklopljen. Prikažejo se tudi sporočila o vzrokih, zaradi katerih se AutoTrac ni vklopil. Sporočila o izklopu se prikažejo za 7 sekund in nato izginejo.

Sporočila o izklopu AutoTrac	
Koda	Sporočilo
702752.00	Nič še ni preverjeno
702752.01	Volan je bil premaknjen
702752.02	Prenizka hitrost koles
702752.03	Previsoka hitrost koles
702752.04	Neveljavna prestava
702752.05	Številka sledi spremenjena
702752.06	Ni dvofrekvenčnega sistema GPS
702752.07	SSU ima aktivne kode DTC
702752.08	Zadnji prehod je bil dober
702752.09	Napačna obvestila GSD-ja
702752.10	Ni vzporednega sledenja
702752.11	Kartica s ključem ni prisotna
702752.12	Napaka smeri je prevelika
702752.13	Prevelik odklon s sledi

702752.14	Stikalo sedeža je odprto
702752.15	Prenizka temperatura olja
702752.16	Modul TCM ni prisoten
702752.17	Neveljavna koda vklopa
702752.18	Ventil je krmiljen v diagnostičnem načinu
702752.19	Stikalo glave kombajna izklopljeno
702752.20	Stikalo cesta/polje kombajna je vklopljeno
702752.21	Napetost ni stabilna
702752.22	AutoTrac je bil predolgo vklopljen v vzratni prestavi
702752.23	AutoTrac je bil predolgo vklopljen pod spodnjim pragom hitrosti
702752.24	Prevelika krivina
702752.25	Stroj se ne premika naprej
702752.26	Nizka črta releja ELX (zaustavitev)
702752.27	Podatki o prestavi so poškodovani
702752.28	Podatki o stikalu za nadaljevanje so slabi
702752.29	Sporočilo stikala na ključ ni veljavno
702752.30	Stikalo SPFH za vodenje AutoTrac po vrstah je izklopljeno
702752.31	Stikalo SPFH za hitro zaustavitev je vklopljeno
702752.32	Autotrac ni omogočen
702752.33	Zajem črte
702752.34	Sledenje črti je vklopljeno
702752.35	Neznana smer
702752.36	Prehod na GPS je prevelik
702752.37	Izven vrste
702752.38	Zaustavljanje senzorja je poteklo
702752.39	Nepravilno zaporedje sporočila
702752.40	Stroj ne more doseči ukazane krivine sledi
702752.41	Hitrost stroja GPS se ne ujema s hitrostjo stroja iz koles
702752.42	Neujemanje trenutne ukrivljenosti
702752.43	Stroj je v položaju za parkiranje
702752.44	Časovna omejitev sporočila ukaza za pomožno krmiljenje je potekla
702752.45	Časovna omejitev sporočila o stanju pomožnega krmiljenja je potekla
702752.46	Napaka podatkov iz stikala sedeža
702752.47	Napaka podatkov o številki VIN
702752.48	Napaka podatkov o medosni razdalji
702752.49	Informacijsko obvestilo TCM je predolgo nedejavno
702752.50	Časovna omejitev sporočila o avtomatizaciji stroja
702752.51	Časovna omejitev sporočila o hitrosti nagiba in zavijanja stroja
702752.52	Časovna omejitev sporočila o hitrosti in smeri vožnje vozila po podatkih iz koles je potekla
702752.53	Predolga nedejavnost podatkov sledi
702752.54	Neznana napaka krmilne enote krmiljenja
702752.55	Temperatura AutoTrac Universal je zunaj razpona
702752.56	AutoTrac je predolgo aktiven v načinu štirikolesnega krmiljenja
702752.57	Stroj je v načinu vsekolesnega krmiljenja
702752.58	Odobritev ni dovoljena
702752.62	Rezervirano

702752.63

Brez ukrepanja

ch177nn,1685617258342-82-01JUN23

Vodenje priključka AutoTrac (pasivno)

Vodenje priključka AutoTrac (pasivno) se uporablja za izboljšanje natančnosti pri spreminjajočih se pogojih na polju, ukrivljenih prehodih in nagnjenem terenu. Vodenje priključka AutoTrac (pasivno) poganja stroj tako, da ohranja priključek na črti vodenja.

Vodenje priključka AutoTrac uporablja meritve profila priključka v aplikaciji Upravitelj opreme ter signale GPS iz sprejemnikov stroja in priključka. Na podlagi teh podatkov izračuna, kje je sprejemnik priključka glede na položaj sprejemnika stroja. Na podlagi črte vodenja vodenje priključka AutoTrac usmeri stroj tako, da priključek sledi črti vodenja. Stroj pa ob tem morda začasno zapusti črto vodenja.

Pomik na Vodenje AutoTrac

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Vodenje AutoTrac.



Ikona za nastavitve

PC15305—UN—19MAR13

Izberite ikono Nastavitve, da omogočite vodenje priključka AutoTrac (pasivno).

OPOMBA: Na vodenje priključka lahko vplivajo spremembe pogojev polja, spremembe okoljskih razmer in neustrezna nastavitve stroja ali priključka.

Zahteve:

OPOMBA: Seriji C in 1910 – hidravlični pogon z vlečenjem med zračnimi vozički sta združljivi z vodenjem priključka AutoTrac (pasivno) in podprti z ravno, ukrivljeno, mejno in AutoPath vrsto sledi.

- CommandCenter 4. generacije ali univerzalni prikazovalnik 4640
- Veljavna licenca za vodenje priključka
- Sprejemnik StarFire, nameščen na stroju
 - Sprejemnik StarFire 3000 s signalom SF2 ali RTK
 - Sprejemnik StarFire 6000 s signalom SF3 ali RTK
 - Sprejemnik StarFire 7000/7500 s signalom SF-RTK ali RTK
- Sprejemnik StarFire, nameščen na priključku

- Sprejemnik StarFire 3000 s signalom SF1, SF2 ali RTK
- Sprejemnik StarFire 6000 s signalom SF1, SF3 ali RTK
- Sprejemnik StarFire 7000/7500 s signalom SF1, SF-RTK ali RTK
- Skupni signal je vklopljen

OPOMBA: Če uporabljate sprejemnike z različnimi dolžinami signalov, mora imeti sprejemnik stroja boljši signal.

Signal v skupni rabi za sprejemnik priključka se samodejno nastavi na vklopljeno.

Vodenje priključka AutoTrac v načinu vzvratne vožnje

Vodenje priključka AutoTrac v načinu vzvratne vožnje je podprto na naslednjih strojih:

- vsi stroji, ki delujejo v konfiguraciji AT2;
- traktorji serij 7, 8 in 9 s posameznimi priključki.

Priporočena hitrost pri delovanju vodenja priključka AutoTrac v načinu vzvratne vožnje je med 3 in 6 km/h (2–4 mph). Za optimalno delovanje preklopite nazaj v način vožnje naprej, ko so napake stroja in priključka 13 cm (5 in) ali manj.

Če želite videti, v kateri konfiguraciji deluje stroj, pojdite na diagnostiko AutoTrac:

1. Izberite tortni grafikon AutoTrac.
2. Izberite Stanje.
3. Izberite sistem AutoTrac.
4. Preverite, ali je način AutoTrac AT 2.0.

Nameščeno vodenje priključka AutoTrac

OPOMBA: Vodenje priključka AutoTrac™ ni združljivo s priključki, nameščenimi na zadnji 3-točkovni priklop, razen za sadilnik TT 8022, ki uporablja zadnji 3-točkovni priklop brez vrtenja.

Sistem se samodejno vključi ali izključi glede na položaj priklopa (priklop na dnu je 0 % in na vrhu 100 %):

Pogoji za omogočanje: Aktivirano, ko je priključek spuščen in doseže 70 % premikanja priklopa (privzeto).

Pogoji za onemogočanje: Deaktivirano, ko je priključek dvignjen nad 85 % premikanja priklopa (privzeto).

Pravila konfiguracije:

1. Meje za omogočanje in onemogočanje se morajo razlikovati za vsaj 10 %.
2. Meja za onemogočanje ne sme presegati 95 %.
3. Meje za omogočanje (spodnja meja) ni mogoče

nastaviti višje od meje za onemogočanje (zgornja meja).

4. Meje za onemogočanje (zgornja meja) ni mogoče nastaviti nižje od meje za omogočanje (spodnja meja).

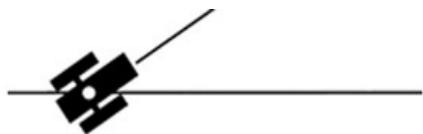
ZIDXK1X,1750228151574-82-08JUL25

Optimizacija krmiljenja

Nadzor zmogljivosti

Nadzor zmogljivosti prikazuje napačno smer in napačno sledenje. Zasnovan je za pomoč pri nastavljanju zahtevnejših nastavitev sistema AutoTrac. Napaka smeri kaže razmerje med smerjo stroja glede na trenutno sled. Napaka sledenja kaže odklon s sledi stroja ali odmik glede na trenutno sled.

Merilnik napake smeri

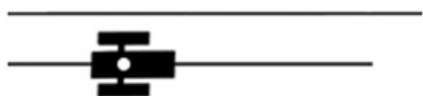


PC16972—UN—22MAY13

Napaka smeri kaže razmerje med smerjo stroja glede na trenutno sled. Napaka smeri bi morala biti manjša od ± 1 stopinje.

Če so napake izven tega razpona, so potrebne prilagoditve.

Merilnik napake sledenja



PC16969—UN—22MAY13

Napaka sledenja kaže odklon s sledi stroja ali odmik glede na trenutno sled. Stolpični grafikon posodablja največje in najmanjše napake smeri v živo za zadnjih 10 sekund.

OPOMBA: Vrednosti krmilne enote za krmiljenje temeljijo na krmilnih upravljalnih elementih stroja.

Nastavitve krmiljenja naprej



PC16969—UN—22MAY13

Napaka sledenja



PC28738—UN—25AUG22

Ikona za visoko hitrost vožnje naprej



PC28739—UN—25AUG22

Ikona za nizko hitrost vožnje naprej

Občutljivost sledenja črte

Določa, kako odločno se sistem AutoTrac odziva na napako, če skrene s sledi.

- Višje nastavitve: Bolj odločen odziv na prečno napako sledi.
- Nižje nastavitve: Manj odločen odziv na prečno napako sledi.

Odmik smeri



PC28740—UN—25AUG22

Visoko zavažanje smeri



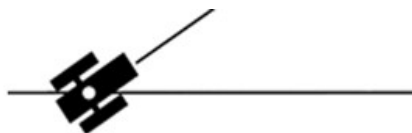
PC28741—UN—25AUG22

Nizko zavažanje smeri

Določi vpliv hitrosti zavijanja (hitrost obračanja stroja) na zmogljivost sledenja. Odmik smeri je parameter za napovedovanje in ga lahko uporabljate za zmanjšanje prekomernega krmiljenja. Velike spremembe lahko povzročijo neučinkovito delovanje.

- Višje nastavitve: odločnejši odziv na hitrost vrtenja.
- Nižje nastavitve: manj odločen odziv na hitrost vrtenja.

Občutljivost črte smeri



PC16972—UN—22MAY13

Napaka smeri



PC28742—UN—25AUG22

Visoka občutljivost smeri črte



PC28743—UN—25AUG22
Nizka občutljivost smeri črte

Določa, kako odločno se sistem AutoTrac odziva na napake smeri.

- Višje nastavitve: odločnejši odziv na napako smeri stroja.
- Nižje nastavitve: manj izrazit odziv na napako smeri stroja.

Hitrost odziva krmiljenja



PC28744—UN—25AUG22
Visoka hitrost odziva krmiljenja



PC28745—UN—25AUG22
Nizka hitrost odziva krmiljenja

Prilagodi stopnjo krmiljenja stroja, da vzdržuje delovanje sledenja. Povečanje odzivnosti krmiljenja na splošno omogoča večjo učinkovitost sledenja.

- Višje nastavitve: Omogoča boljšo zmogljivost sledenja, lahko pa povzroči tudi povečano stopnjo premikanja koles in nemirno vožnjo.
- Nižje nastavitve: Povzroča manjše premikanje koles, vendar lahko povzroči tudi slabše delovanje sledenja.

Občutljivost pridobivanja



PC28746—UN—25AUG22
Visoka občutljivost pridobivanja



PC28747—UN—25AUG22
Nizka občutljivost pridobivanja

Določa, kako močno stroj lovi sled. Ta nastavek vpliva na zmogljivost samo med pridobivanjem sledi.

- Višje nastavitve: agresivno pridobivanje črte.
- Nižje nastavitve: bolj gladko pridobivanje črte.

Občutljivost krivulje



PC28748—UN—25AUG22
Visoka občutljivost krivulje



PC28749—UN—25AUG22
Nizka občutljivost krivulje

Določa, kako agresivno se AutoTrac odziva na krivuljo v sledi. Ta nastavek vpliva na zmogljivost pri vodenju po ukrivljeni sledi.

- Višje nastavitve: zavoj stroja z manjšim polmerom (ostrejši).
- Nižje nastavitve: zavoj stroja z večjim (širšim) polmerom.

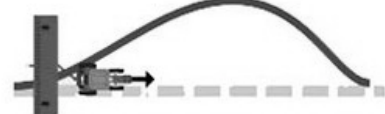
Krmiljenje priključka

POMEMBNO: Meritev središča vrtenja priključka je obvezna za pravilno delovanje funkcije vodenja priključka. Glejte Merjenje središča vrtenja na Zaslonski pomoči za navodila glede natančne meritve središča vrtenja. Nenatančna meritev središča vrtenja lahko povzroči slabo delovanje ali poškodbe priključka.

Občutljivost sledenja črte



PC28750—UN—25AUG22
Visoka občutljivost sledenja črte

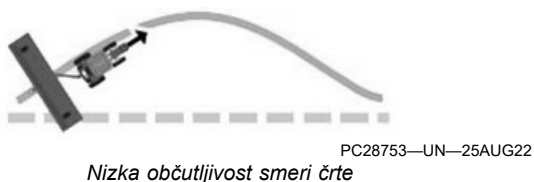


PC28751—UN—25AUG22
Nizka občutljivost sledenja črte

Določa, kako odločno se sistem AutoTrac odziva na napako, če skrene s sledi.

- Višje nastavitve: Bolj odločen odziv priključka na prečno napako sledi.
- Nižje nastavitve: Manj odločen odziv priključka na prečno napako sledi.

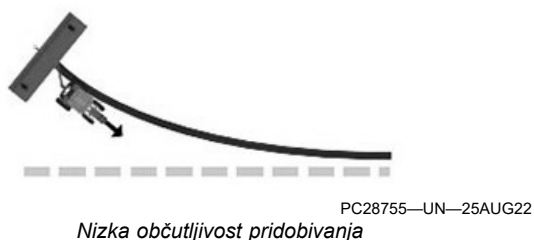
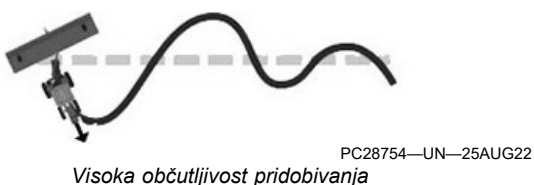
Občutljivost črte smeri



Določa, kako odločno se sistem AutoTrac odziva na napake smeri priključka.

- Višje nastavitve: Bolj odločen odziv priključka na napako smeri priključka.
- Nižje nastavitve: Manj odločen odziv priključka na napako smeri priključka.

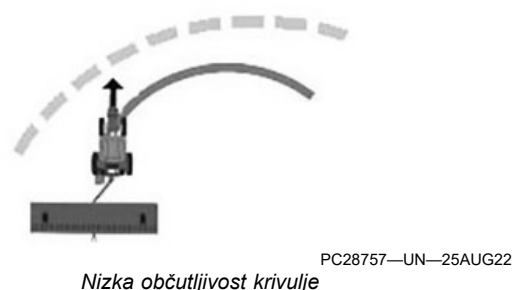
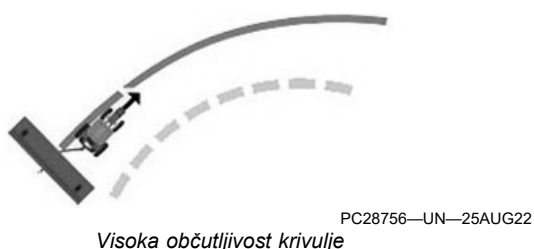
Občutljivost pridobivanja



Določa, kako agresivno vozilo pridobi sled. Ta nastavev vpliva na zmogljivost samo med pridobivanjem sledi.

- Višje nastavitve: agresivno pridobivanje črte.
- Nižje nastavitve: bolj gladko pridobivanje črte.

Občutljivost krivulje



Določa, kako agresivno se AutoTrac odziva na krivuljo v sledi. Ta nastavev vpliva na zmogljivost pri vodenju po ukrivljeni sledi.

- Višje nastavitve: zavoje stroja z manjšim polmerom (ostrejši).
- Nižje nastavitve: zavoje stroja z večjim (širšim) polmerom.

Občutljivost na pobočju



PC28758—UN—25AUG22

Visoka občutljivost na pobočju



PC28759—UN—25AUG22

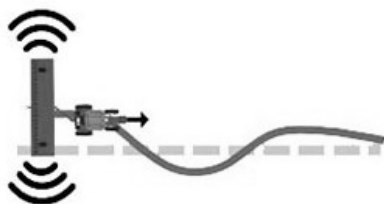
Nizka občutljivost na pobočju

OPOMBA: To nastavev boste morda morali spreminjati, ko se spremenijo pogoji prsti.

Določa, kako odločno se sistem AutoTrac odziva na spremembe naklona. Pri previsoki vrednosti traktor krmili priključek v klanec. Pri prenizki vrednosti traktor krmili priključek navzdol.

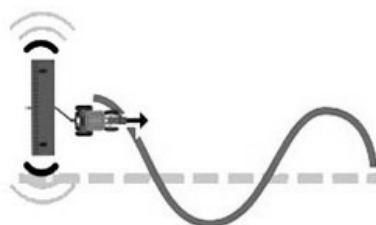
- Višje nastavitve: Stroj vozi višje po pobočju, da kompenzira za priključek, ki je manj odporen na zdrs navzdol.
- Nižje nastavitve: Stroj vozi nižje po pobočju, da kompenzira za priključek, ki je bolj odporen na zdrs navzdol.

Hitrost odzivanja na pobočju



PC28760—UN—25AUG22

Visoka hitrost odzivanja na pobočju



PC28761—UN—25AUG22

Nizka hitrost odzivanja na pobočju

Določa, kako hitro se sistem AutoTrac odziva na spremembe naklona.

- Višje nastavitve: Hitrejši odziv na spremembo naklona.
- Nižje nastavitve: Počasnejši odziv na spremembo naklona.

ch177nn,1685617257742-82-01JUN23

AutoTrac RowSense

AutoTrac RowSense je izboljšava vgrajenega AutoTrac pri žetvi koruze ali nanosu izdelka. Signali, ki jih pošiljajo senzorji za zaznavanje vrste, so vključeni v obstoječe signale AutoTrac, da pomagajo pri vodenju stroja v vrstah. Če senzorji za zaznavanje vrste ne oddajajo signala (npr. pri vožnji čez vodne tokove), se uporablja običajno vodenje na podlagi signala GPS.

Funkcija AutoTrac RowSense deluje z vsemi metodami sledenja in večino standardnih vzorcev žetve in druge uporabe. Vsi načini sledenja so nastavljeni enako kot pri sistemu AutoTrac, ki je deluje na podlagi GPS.

Za nakup AutoTrac RowSense se obrnite na prodajalca John Deere.

Za dodatne informacije glejte uporabniški priročnik za AutoTrac RowSense.

Premiki črt vodenja

Ko je AutoTrac RowSense omogočen, se črta vodenja premakne, da je poravnana na sredini s položajem senzorjev za zaznavanje vrste. Ko izberete novo polje ali izklopite AutoTrac RowSense, sistem počisti morebitne premike za vse sledi vodenja, ki jih je nastavil AutoTrac RowSense.

Ikone stanja AutoTrac RowSense



PC24011—UN—31MAR17

Pripravljenost (bela ikona)

Sistem je izklopljen.



PC28735—UN—25AUG22

Sistem je vklopljen (zelená ikona)

Sistem je vklopljen in deluje tako s senzorji vrste kot z enoto GPS.



PC28736—UN—25AUG22

Ni signala GPS (rumena ikona)

Sistem je vklopljen in deluje samo s podatki senzorja vrste.



PC28737—UN—25AUG22

Ni signala senzorja vrste (oranžna ikona)

Sistem je vklopljen in deluje samo s podatki GPS.

Vklopite senzorje vrste

Ko nastavite začetno pot, lahko pritisnete stikalo za nadaljevanje AutoTrac, ko je stroj znotraj polovice razmika med sledmi in pod sprejemljivim kotom glede na vrste. RowSense začne voditi stroj takoj, ko senzorji za zaznavanje vrste določijo položaj vrste.

Izvajanje zavojev na koncu polja dosežete na enak način kot s sistemom AutoTrac, ki temelji na podatkih GPS.

1. Upravljaev se poravna s potjo.
2. Pritisnite stikalo za nadaljevanje, da vklopite AutoTrac.
3. Senzorji vrste zaznajo položaj vrste in mu sledijo.

Funkcijo za podaljšanje linije v načinih vodenja v prilagodljivih zavojih, krožni sledi in zavojih AB lahko uporabite za podaljšanje projekcije sosednje poti v rob polja.

Izpad vrst

Do izpada vrst pride ob izgubi podatkov senzorja.

AutoTrac deluje na podlagi podatkov GPS, dokler znova ne pridobi podatkov o vrstah. Do izpada lahko pride pri vstopu v vodne tokove.

Če uporabljate ravno sled ali sled krivulje AB in pride do izpada vrste, se sled vodenja znova sredinsko poravnava. Ta način omogoča AutoTrac RowSense™, da lažje pridobi pravilno sled na drugi strani vodnega toka.

Ročni RowSense

Izberite ročni način RowSense, da senzor za zaznavanje vrste uporabite samo na glavi. Ročni RowSense ne potrebuje aktivacije vodenja AutoTrac.

Ročni način RowSense je na voljo v naprednih nastavitvah vodenja, če so izpolnjeni naslednji pogoji:

- Na stroju je nameščen 4600 CommandCenter ali univerzalni prikazovalnik 4640.
- Prikazovalnik zazna stroj kot samovozni silažni kombajn, pobiralnik bombaža ali obiralnik bombaža.
- Prikazovalnik zazna senzorje za iskanje vrst na vodilu CAN.

ch177nn,1685617257495-82-01JUN23

Odpravljanje težav

OPOMBA: Sistem AutoTrac je naravnan tako, da uspešno deluje v večini pogojev na polju in z večino priključkov. Pri neobičajnih pogojih Napredne nastavitve omogočajo uporabniku, da fino prilagodi svoj sistem za določene pogoje na polju in priključke. Nastavite občutljivost krmiljenja pred uporabo korakov v naslednjih scenarijih.

Pred nastavljanjem preverite in odpravite morebitne druge težave. S povezanim strojem odpravite potrebna mehanska preverjanja in umerjanja. Če opravite ta korak, se lahko pojavijo napake stroja ali pa bo uporabnik zapravil čas za prilagajanje sistema, ki ga ni mogoče prilagoditi.

Prekomerno premikanje koles: Splošno delovanje sistema AutoTrac je sprejemljivo, vendar se kolesa prehitro premikajo naprej in nazaj.

Hitra vožnja v obliki črke S: Če pogledate prek sprednjega dela stroja, je opaziti neprekinjeno premikanje naprej in nazaj. Premikanje lahko opazite, napaka sledi, ki je prikazana na prikazovalniku (razdalja od črte A–B), pa je pogosto precej majhna.

Počasna vožnja v obliki črke S: Izvajanje sistema AutoTrac se zdi počasno, ko poskuša ostati na črti, in se počasi premika z ene strani na drugo.

Počasno zajemanje črte: Sistem AutoTrac je med pridobivanjem črte videti počasen. Traktor je dolgo časa zamaknjen na eno stran črte, preden se poravnava.

Odločno pridobivanje črte: Sistem AutoTrac premočno popravi črto in še naprej izvaja premočno

kompensacijo med pridobivanjem, zaradi česar pride do hitrega vijuganja med zajemom.

Sledenje izven krivulje: AutoTrac je v načinu sledenja krivulje videti počasen, kar vodi do počasnega vijuganja po želeni črti. Ta črta je pogosto izven zelene poti.

Sledenje znotraj krivulje: Sistem AutoTrac zahteva hitre ponavljajoče se popravke v načinu sledenja krivulje, kar povzroči tesen vzorec v obliki črke S ali sledenje po notranji strani zelene poti.

OPOMBA: Za tehnike odpravljanja napak glejte datoteke zaslonske pomoči.

Splošne nastavitve

Priporočila za nastavljanje:

- Občutljivost krmiljenja: Pred drugimi nastavitvami nastavite na 100. Nastavite v intervalih po 10.
- Občutljivost sledenja črte: Nastavite v intervalih po 20.
- Občutljivost smeri črte: Nastavite v intervalih po 10.
- Odmik smeri: Nastavite v intervalih po 10.
- Odzivna stopnja krmiljenja: Nastavite v intervalih po 10.
- Občutljivost pridobivanja: Nastavite v intervalih po 20.
- Občutljivost krivulje: Nastavite v intervalih po 20.

Spreminjanje posamezne vrednosti: Nastavitve poskušajte nastavljanje v pogojih polja, kjer se je pojavila napaka, ko je sistem AutoTrac vključen. Postopajte, kot sledi:

1. Začnite s tovarniško privzetimi nastavitvami. Vrednost Občutljivost krmiljenja je povezana z vrednostjo na zavihku Pogled vodenja. Za to nastavitve poskusite uporabiti vrednost, ki je podobna pogojem, v katerih delate (70 za beton, 100 za večino pogojev in 120 za mehko podlago). To številko bo morda vseeno treba spremeniti prek predlaganih nastavitvev.
2. Ko sistem AutoTrac deluje v pogojih, kjer je prisotna težava (kot so npr. hitrosti, podlaga in nastavitve pnevmatik), povečajte/zmanjšajte Občutljivost smeri črte za 10.
3. Če sprememba občutljivosti smeri črte ni rešila težave, ponastavite parameter Občutljivosti smeri črte. Odmik smeri povečajte ali zmanjšajte enako kot v prejšnjem koraku.
4. Če noben od prejšnjih korakov ni učinkoval, ponastavite odmik smeri in povečajte ali zmanjšajte hitrost odziva krmiljenja na podoben način kot v prejšnjih korakih.

Združevanje nastavitvev: Če zgoraj opisani postopek ne daje zadostne zmogljivosti ali če ste že dobro seznanjeni s spreminjanjem zmogljivosti sistema

AutoTrac ob spreminjanju parametrov, poskusite različne kombinacije parametrov, ko deluje sistem AutoTrac.

ch177nn,1685617257238-82-24MAY24

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac



PC28762—UN—25AUG22

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac

Aplikacija za avtomatizacijo zavijanja AutoTrac avtomatizira zavoje na koncu vrst pri opremljenih strojih. Ta avtomatizacija omogoča upravljavcu, da se osredotoči na druga opravila namesto usklajevanja zavojev na koncu vrst.

Pri začetni nastavitvi avtomatizacije zavijanja AutoTrac je priporočljivo uporabiti privzete nastavitve. Privzete nastavitve zagotavljajo začetno točko, ki dobro deluje z veliko konfiguracijami strojev in priključkov. Pri nekaterih konfiguracijah je morda treba prilagoditi napredne nastavitve avtomatizacije zavijanja AutoTrac, da natančneje nastavite delovanje. Na primer, če traktor razširite z namestitvijo trojnih pnevmatik ali če se obračalni krog spremeni z nastavitvijo omejitnika krmiljenja, potem boste morda morali prilagoditi vrednosti največjega obračalnega kroga in največjega obračalnega kota.

Pomik na Avtomatizacija zavijanja AutoTrac

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo za avtomatizacijo zavijanja AutoTrac.

Zemljevid

Modul zemljevida avtomatizacije zavijanja AutoTrac prikazuje informacije o prihajajočih zavojih, kot sta razdalja do zavoja in smer zavoja. Uporabite pomoč na zaslonu za več informacij o aplikaciji Zemljevidi.

Združljivost z avtomatizacijo zavijanja AutoTrac:

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac je združljiva z naslednjimi prikazovalniki in sprejemniki:

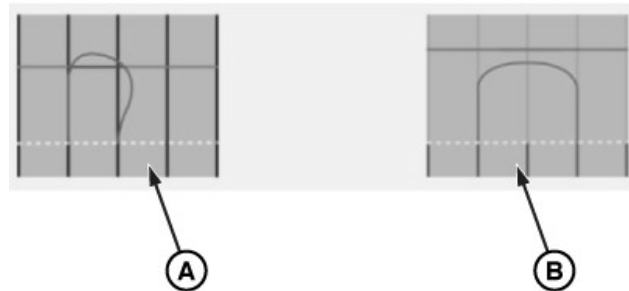
OPOMBA: Posodobite programsko opremo na najnovejšo različico.

- Prikazovalnik 4600 CommandCenter
- Univerzalni prikazovalnik 4640
- Univerzalni prikazovalnik G5
- Prikazovalnik CommandCenter G5
- Sprejemnik StarFire 3000
- Sprejemnik StarFire 6000
- Sprejemnik StarFire 7000
- Sprejemnik StarFire 7500

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac ni združljiva z naslednjimi prikazovalniki:

- 4200 CommandCenter
- 4600 CommandCenter, različica z 1 procesorjem
- Univerzalni prikazovalnik 4240
- Originalni prikazovalnik GreenStar
- Prikazovalnik GreenStar 2 1800
- Prikazovalnik GreenStar 2 2600
- Prikazovalnik GreenStar 3 2630, ko se uporablja s prikazovalnikom 4600 CommandCenter ali univerzalnim prikazovalnikom 4640

Priporočilo za preskok zavoja



PC613045—UN—20FEB24

Priporočilo za preskok zavoja

A—Brez preskoka
B—Preskok zavoja

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac predlaga preskakovanje zavoja po potrebi, če je razmik med sledmi manjši od najmanjšega premera zavoja stroja. Ta funkcija je na voljo samo, ko so izbrani zavoji tipa U.

Izberite V redu na sporočilu Priporočilo za preskok zavoja, da sprejmete preskok zavoja. Zaprite sporočilo ali izberite Prekliči, da zavrnete priporočilo in nadaljujete brez preskoka zavoja.

OPOMBA: Izbire se ohranijo med hladnimi in toplimi zagoni.

OPOMBA: Priporočilo se bo ponovno pojavilo ob menjavi polj in razmiku med sledmi, manjšem od premera zavoja.

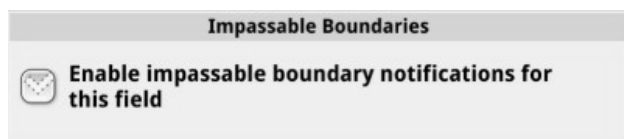
Inteligentno določanje velikosti zavoja:

Če je razmik med sledmi enak ali večji od najmanjšega premera zavoja stroja, bo aplikacija načrtovala učinkovit zavoj tipa U.

Če je razmik med sledmi manjši od najmanjšega premera zavoja stroja, bo oblika zavoja podobna žarnici, kar vzame več prostora za dokončanje.

OPOMBA: Če je preskok zavoja sprejet, aplikacija prezre funkcijo inteligentnega določanja velikosti zavoja.

Neprehodne meje



PC661533—UN—30JAN25

Neprehodne meje

Opozorilo o nepreghodnih mejah lahko onemogočite tako, da potrdite potrditveno polje v naprednih nastavitvah avtomatizacije zavijanja AutoTrac. Potrditveno polje se nastavi na privzeto stanje (opozorilo je omogočeno) v naslednjih pogojih:

- Menjava polja
- Upravljalca ni na sedežu
- Obrat ključa

ch177nn,1740727678852-82-28FEB25

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za traktorje

Uporabite avtomatizacijo zavijanja AutoTrac z iTEC za avtomatizacijo številnih opravil v kabini. Ta avtomatizacija omogoča upravljalcu, da se namesto na upravljanje opreme osredotoči na opremo in naloge.

Zahteve za delovanje

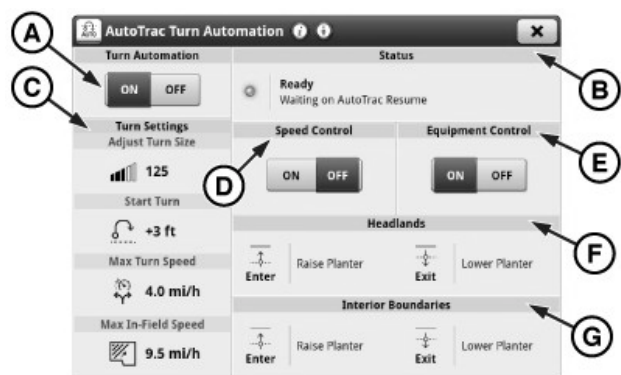
- Aktivirati je treba avtomatizacijo zavijanja AutoTrac.
- Avtomatizacija zavoja mora biti vklopljena.
- Glavno tikalo iTEC mora biti vklopljeno.

OPOMBA: Avtomatizacija zavijanja AutoTrac ni združljiva s sledmi za dostop strojev.

OPOMBA: Če želite uporabljati avtomatizacijo zavijanja AutoTrac s krivuljami AB, je treba krivulje AB posneti od enega konca polja do drugega (od enega roba polja do drugega). Končni zavoji ne bodo ustvarjeni, če krivulje AB niso pravilno zabeležene.

- Izbrati je treba ravno sled, krivulje AB ali AutoPath.
- Zaporedje robov polja mora biti določeno.
- Informacije o mejah polja morajo biti popolne.
- Zahteve za profil priključka morajo biti izpolnjene.
- Zahteve za profil stroja morajo biti izpolnjene.
- Zavoj v obliki številke 8 je mogoče vklopiti (izbirno).

Nastavitve avtomatizacije zavijanja AutoTrac za traktorje



PC620660—UN—24MAY24

Stran z nastavitvami avtomatizacije zavijanja AutoTrac za traktor

A—Avtomatizacija zavijanja

B—Stanje

C—Nastavitve zavoja

D—Upravljanje hitrosti

E—Nadzor opreme

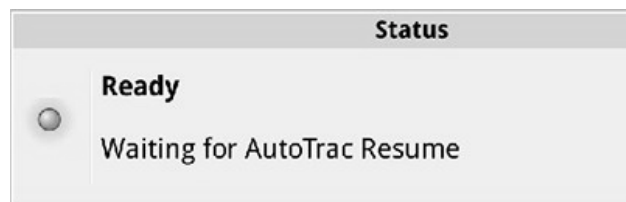
F—Robovi polja

G—Notranje meje

Avtomatizacija zavijanja (A) – za vklop avtomatizacije zavijanja AutoTrac stikalo preklpite v položaj ON.

OPOMBA: Pri strojih z iTEC se ob vklopu avtomatizacije zavijanja aktivirajo tudi funkcije iTEC. Z izklopom funkcij iTEC se izklopi tudi avtomatizacija zavijanja AutoTrac.

Stanje (B)– upravljalcu zagotavlja vizualni kazalnik stanja avtomatizacije.



PC28997—UN—24APR23

Stanje – Pripravljen – Čakanje na ponovni vklop AutoTrac

- Siva lučka LED (avtomatizacija je izklopljena) – glavno preklopno stikalo avtomatizacije zavijanja je izklopljeno.
- Oranžna lučka LED (ni pripravljen) – ena ali več zahtev za avtomatizacijo zavijanja ni izpolnjena.
- Rdeča lučka LED (zaznana napaka) – zaznana je bila sistemska napaka.
- Zelena lučka LED (pripravljen) – avtomatizacija zavijanja je pripravljena. Za omogočitev pritisnite stikalo Nadaljuj.
- Modra lučka LED (dejaven) – sistem deluje.

Nastavitve zavoja (C) – omogoča hiter pregled

vrednosti različnih nastavitev, povezanih z avtomatizacijo zavijanja.

Upravljanje hitrosti (D) – izklopite Upravljanje hitrosti, da ročno nadzorujete hitrost stroja.

OPOMBA: Na prikazovalniku se pred zavojem prikaže opozorilno sporočilo, ki upravljavcu svetuje, naj zmanjša hitrost za varno in natančno zavijanje.

Nadzor opreme (E) – preklopite nadzor opreme na IZKLOP, da omogočite delovanje avtomatizacije zavijanja AutoTrac brez nastavitve iTEC.

Robovi polja (F) – izberite besedilno območje, da spremenite sprožena zaporedja za robove polja.

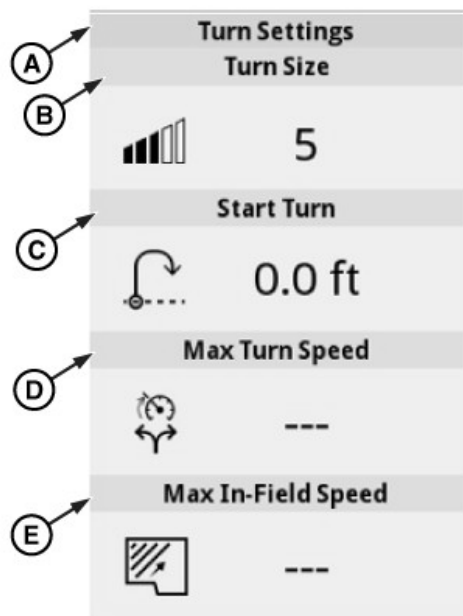
OPOMBA: Če so notranje meje obarvane sivo, to pomeni, da na polju ni notranjih meja. Za dostop do nastavitev je treba notranjo mejo premakniti.

Notranje meje (G) – izberite besedilno območje, da spremenite sprožena zaporedja za notranje meje.

OPOMBA: Če so notranje meje obarvane sivo, to pomeni, da na polju ni notranjih meja. Za dostop do nastavitev je treba notranjo mejo premakniti.

OPOMBA: Za več informacij o avtomatizaciji zavijanja glejte pomoč na zaslonu o avtomatizaciji zavijanja AutoTrac.

Nastavitve zavoja



PC613043—UN—12FEB24

Nastavitve zavoja

A—Nastavitve zavoja
B—Velikost zavoja
C—Začni zavoj
D—Največja hitrost zavijanja

E—Največja hitrost na polju

Nastavitve zavoja (A) – omogoča hiter pregled vrednosti različnih nastavitev, povezanih z avtomatizacijo zavijanja.

Velikost zavoja (B) – prilagodi obliko poti zavoja. Manjše število bo privedlo do manjšega zavoja in obratno.

Začni zavoj (C) – prilagodi pot zavijanja, da se začne pred ali po prečkanju meje roba polja.

OPOMBA: Če hitrost stroja ročno spremenite med aktivnim delovanjem avtomatizacije zavijanja AutoTrac, se nastavitve avtomatizacije hitrosti za največjo hitrost pri zavijanju in največjo hitrost na polju ne uporabljajo več za funkcije nadziranja hitrosti. Avtomatizacija zavijanja AutoTrac ostale aktivna in še naprej izvaja napredno vodenje zavijanja ter funkcije sistema za upravljanje priključkov (IMS) in funkcije iTEC.

OPOMBA: Najvišje hitrosti pri zavijanju ne preglasijo nastavljenih hitrosti traktorja. Največja hitrost, pri kateri lahko stroj obratuje med uporabo avtomatizacije zavojev AutoTrac, je nižja od dveh vrednosti.

Največja hitrost zavijanja (D) – prilagodi največjo hitrost, s katero se lahko stroj premika med zavijanjem.

OPOMBA: Najvišja hitrost na polju ne preglasi nastavljenih hitrosti traktorja. Največja hitrost, pri kateri lahko stroj obratuje med uporabo avtomatizacije zavojev AutoTrac, je nižja od dveh vrednosti.

Največja hitrost na polju (E) – prilagodi največjo hitrost, s katero se lahko stroj premika, ko ni na robu polja.

Združljivost traktorja John Deere:

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za traktorje je združljiva z naslednjimi modeli traktorjev John Deere:

OPOMBA: 8x30T in 9x30T nista združljiva z avtomatizacijo zavijanja AutoTrac.

- 6R FT4 (IVT in iTEC)
- 7R FT4 (IVT, CQT in e23)
- 8R, 8RT FT4 (EVT, IVT, PST 16 in e23)
- 8RX (EVT, IVT in e23)
- 9R, 9RX, 9RT FT4 (e18)
- 6R IT4 (IVT in iTEC)
- 7R IT4 (IVT in CQT)
- 8R, 8RT IT4 (IVT in PST 16)
- 9R, 9RT IT4 (PST 18)
- 8x30 (IVT in PST 16)

- 9x30 (PST 18)

IVT (brezstopenjski menjalnik)

CQT (menjalnik CommandQuad II)

PST (menjalnik PowerShift)

e18 (18-stopenjski menjalnik PowerShift s funkcijo Efficiency Manager)

e23 (23-stopenjski menjalnik PowerShift s funkcijo Efficiency Manager)

Združljivost zračnih vozičkov za vleko

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za traktorje je združljiva z naslednjimi zračnimi vozički:

- Serija C
- Hidravlični pogon 1910

Združljivost s priključki

Z avtomatizacijo zavijanja AutoTrac za traktor niso združljivi naslednji priključki:

- Spredaj nameščeni priključki
- Vmesni pnevmatski vozički
- Več zaporedno vlečenih priključkov, pri čemer delovni stroj ni priključen neposredno na traktor

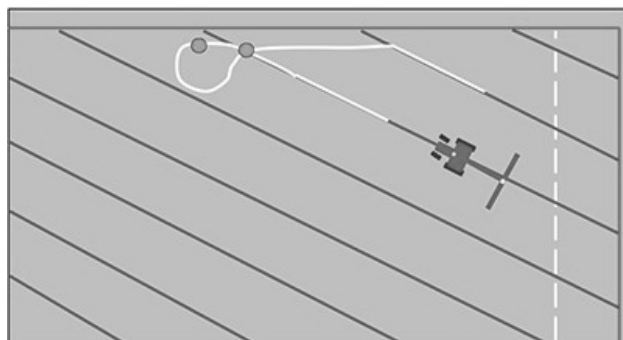
Zavoji v obliki številke 8

OPOMBA: Zavoji v obliki osmice so omogočeni v legendi zemljevida avtomatizacije zavijanja AutoTrac v aplikaciji Zemljevidi.

Zavoji v obliki številke osem se uporabljajo, ko ima polje zgornje/spodnje meje in sledi pod kotom. Zavoj je nastavljen znotraj meje s polovico širine priključka, zato da priključek ostane znotraj meje. Stroj samodejno preklopi na zavijanje v obliki črke U, če kot črte vodenja do roba polja presega 45°, in preklopi nazaj na zavijanje v obliki črke osem, ko je kot 45° ali manjši.

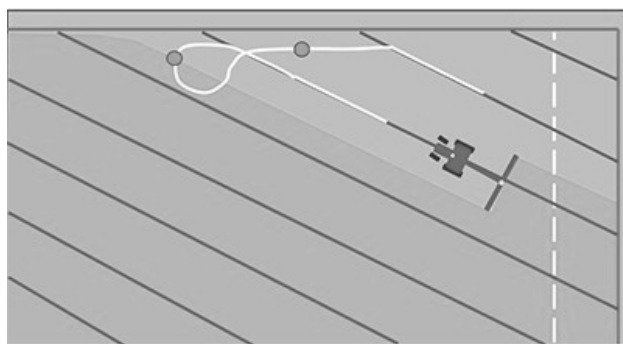
Zavijanje v obliki številke osem je združljivo z ravno sledjo.

Ko izberete možnost Maksimiziraj pokritost pri zavojih, sinhronizira nastavitve iTEC s pokritostjo. Zaporedja iTEC so postavljena tja, kjer se pokritost začne in konča. To nastavitev je mogoče vključiti v Informacijah in nastavitvah.



PC28850—UN—08MAY23

Maksimiziraj pokritost pri zavojih – IZKLOP



PC28851—UN—08MAY23

Maksimiziraj pokritost pri zavojih – VKLOP

A—Pokritost je izklopljena

B—Pokritost je vklopljena

Za več informacij o zavojih v obliki osmice glejte pomoč na zaslonu o avtomatizaciji zavijanja AutoTrac.

ch177nn,1709205337514-82-24MAY24

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za kombajne

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za kombajn avtomatizirano izvede le zavoje na koncu vrst. Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za kombajn ne upravlja hitrosti ali drugih funkcij stroja.

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac je združljiva z vgrajenima sistemoma AutoTrac in RowSense.

Zahteve za delovanje

- Aktivirati je treba avtomatizacijo zavijanja AutoTrac.
- Avtomatizacija zavoja mora biti vklopljena.
- Izbrana mora biti ravna sled ali sledenje AutoPath.
- Informacije o mejah polja morajo biti popolne.
- Zahteve za profil stroja morajo biti izpolnjene.
- Spiralni zavoji so lahko omogočeni (izbirno).

Na koncu prehoda je avtomatizacija zavijanja AutoTrac onemogočena pred zavojem, če je praznilni polž aktiven ali iztegnjen.

OPOMBA: OPOMBA: Praznilni polž je mogoče podaljšati, če je funkcija omogočena v naprednih nastavitvah.

Nastavitve avtomatizacije zavijanja AutoTrac za kombajne



PC29160—UN—01JUN23

Nastavitve avtomatizacije zavijanja AutoTrac za kombajne

- Velikost zavoja (A)** – prilagodi obliko poti zavoja. Manjše število bo privedlo do manjšega zavoja in obratno.
- Začni zavoji (B)** – nastavite pot zavijanja, da se začne pred ali po prečkanju meje roba polja.

Združljivost avtomatizacije zavijanja AutoTrac s kombajni

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za kombajne je združljiva z naslednjimi modeli kombajnov:

Kombajni John Deere	Modelno leto
Serijska X	2021 in novejši modeli
Serijska S700	2018 in novejši modeli
Serijski S430 in S440	2017 in novejši modeli

Vzorci zavojev

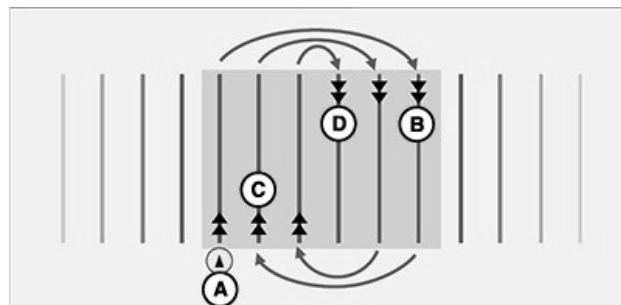
OPOMBA: Vzorci zavojev izberejo, kateri prehod bodo prevozili na podlagi pokritosti. Če je prehod večinoma pokrit, ga bo kombajn preskočil in nadaljeval z naslednjim prehodom.

OPOMBA: Če na istem zemljišču dela več strojev, se lahko uporabi skupna pokritost za določitev naslednjega prehoda, da se prepreči prekrivanje.

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za kombajne omogoča dve spiralni zavijanju:

- Spiralno zavijanje navznoter** – med spiralnim zavijanjem navznoter bo kombajn vedno zavijal v desno. Število preskokov je enako velikosti zemljišča, od česar se odštejeta 2. Ko je delo končano, se število preskokov postopoma zmanjšuje proti ničli. V tem primeru je velikost zemljišča nastavljena na 6, kar pomeni, da so največ 4 preskoki. Od začetne točke (A) bo kombajn opravil začetni prehod, preskočil 4 prehode in končal peti prehod (B). Kombajn preskoči 3 prehode in konča naslednji prehod (C) v vzorcu. Kombajn nadaljuje spiralno zavijanje navznoter, dokler ni vsak prehod

končan. Po končanem zadnjem zavoju (D) stroj preide na ravno smer vožnje brez zavijanja. Upravljevec se premakne na naslednjo zemljišče in nadaljuje z izbranim vzorcem.

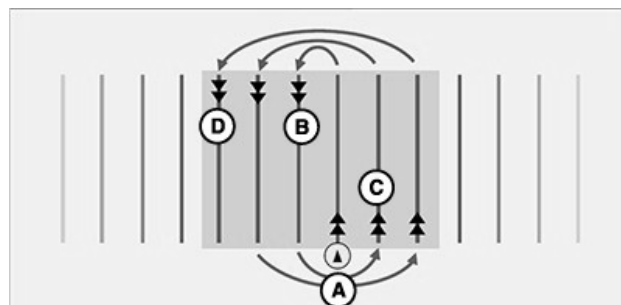


PC29159—UN—01JUN23

Spiralno zavijanje navznoter pri velikosti zemljišča 6

A—Začetna točka
B—Peti prehod
C—Naslednji prehod
D—Zadnji zavoji

- Spiralno zavijanje navzven** – kombajn bo začel opravilo na sredini zemljišča in spiralno zavijal navzven, pri čemer bo zavijal v levo. Velikost zemljišča določa največje število preskokov. Med spiralnimi zavoji navzven se število preskokov začne pri nič. Med prehodi se število preskokov postopoma povečuje, dokler ni doseženo največje število preskokov. V tem primeru je velikost zemljišča 6 in začne se brez preskokov (0 preskokov). Kombajn se premika od začetne točke (A) vzdolž vrste in se pomika po sosednjem prehodu v levo (B). Ko kombajn doseže konec drugega prehoda (B), se število preskokov poveča za ena, kar omogoča kombajnu, da preskoči dokončano vrsto in se premakne navzgor po najbližjem neobdelanem prehodu (C). Kombajn bo nadaljeval spiralno zavijanje navzven, dokler ne bo končano želeno število prehoda. Po končanem zadnjem zavoju (D) stroj preide na ravno smer vožnje brez zavijanja. Upravljevec se premakne na naslednjo zemljišče in nadaljuje z izbranim vzorcem.



PC29158—UN—01JUN23

Primer spiralnega zavijanja navzven

A—Začetna točka
B—Druga vrsta
C—Tretja vrsta

D—Zadnji zavo

ch177nn,1740727866353-82-28FEB25

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac pri pršilniku

Zahteve za delovanje

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac za škropilnike je na voljo na naslednjih tipih prikazovalnikov z licenco Automation 4.0 ali G5 Advanced:

- Univerzalni prikazovalnik 4640
- Prikazovalnik 4600 CommandCenter
- Univerzalni prikazovalnik G5/G5^{Plus}
- Prikazovalnik CommandCenter™ G5/G5^{Plus}

Naslednje vrste sledi so podprte z avtomatizacijo zavijanja AutoTrac pri pršilniku:

- Ravna sled
- AutoPath (vrste)
- AutoPath (meje)

OPOMBA: Med vstopom na rob polja in izstopom s polja sistem nastavi zastavico Zunaj poljščine na križišču roba polja s središčem sprednje osi stroja na napačno vrednost.

Med izstopom z roba polja in vstopom na polje sistem nastavi zastavico Zunaj poljščine na križišču roba polja s središčem sprednje osi stroja na napačno vrednost.

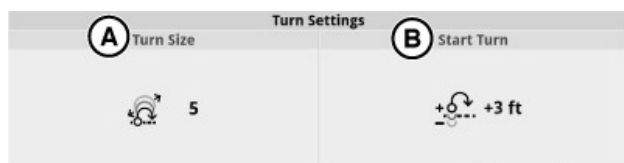
Naslednje funkcije niso na voljo v avtomatizaciji zavijanja AutoTrac pri pršilniku:

- Upravljanje hitrosti
- Nastavitev zaporedja
- Nastavitve hitrosti za hitrost na polju in pri zavijanju
- Krivulje AB, prilagodljive krivulje in krožne sledi

Nastavitve avtomatizacije zavijanja AutoTrac pri pršilniku

OPOMBA: Ko je to omogočeno, se avtomatizacija zavijanja AutoTrac pri pršilniku prestavi v stanje Pripravljeno brez nastavitve upravljanja hitrosti ali nastavitve zaporedja.

Nastavitve zavoja – ravna sled



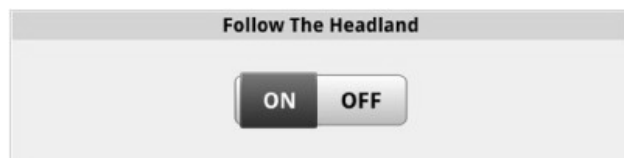
PC661530—UN—29JAN25

Nastavitve zavoja – ravna sled

Velikost zavoja (A): Prilagodi obliko poti zavoja. Manjše število bo privedlo do manjšega zavoja in obratno.

Začni zavo (B): Nastavi pot zavijanja, da se začne pred ali po prečkanju meje roba polja.

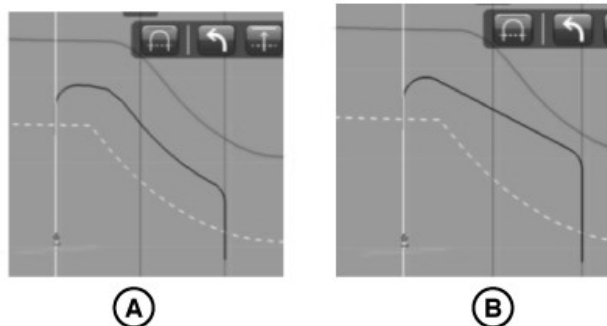
Sledenje robu polja



PC66153—UN—17FEB25

Sledenje robu polja

Sledenje robu polja je napredna nastavitev, ki je na voljo le pri uporabi načina vodenja Ravna sled.



PC661535—UN—02FEB25

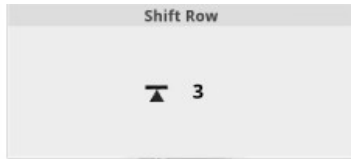
Sledenje robu polja

A—Sledenje robu polja vklopljeno
B—Sledenje robu polja izklopljeno

Ko je omogočeno, stroj sledi ukrivljenosti roba polja tam, kjer so prisotne krivine. Ko je onemogočeno, stroj sledi najkrajši (ravni) poti čez rob polja in ne sledi ukrivljenosti, če ta obstaja. Sledenje robu polja je privzeto VKLOPLJENO. Izbira stikala se ohrani tudi pri izklopih in ponovnih vklopih ključa.

OPOMBA: Sledenje robu polja je na voljo le pri uporabi načina vodenja Straight Track.

Nastavitve zavoja – AutoPath (vrste)



PC659264—UN—29JAN25

Premik vrste

Pri uporabi funkcije AutoPath (vrste) nastavitve Premik vrste premakne določene vrste s trenutnega prehoda na robu polja AutoPath. Premik vrste omogoča izbiro smeri prestavljanja (navznoter ali navzven) in števila vrst za premikanje.

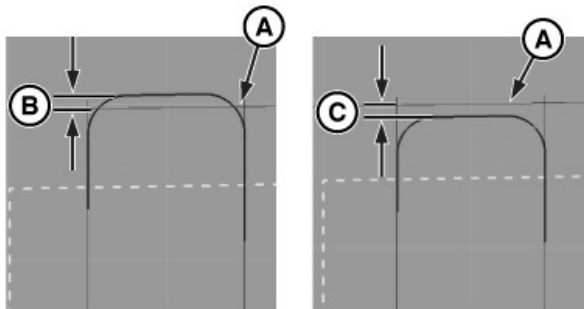
Nastavitve zavoja – AutoPath (meje)



PC661529—UN—29JAN25

Začetni zamik zavoja

Začetni zamik zavoja določa lokacijo, kjer stroj začne svoj avtomatizirani zavoj glede na sled na meji AutoPath.



PC662154—UN—20FEB25

Začetni zamik zavoja

A—Sledenje meji AutoPath
B—Pozitivni odmik
C—Negativni odmik

Pozitivni odmik (B) pomeni, da stroj začne zavijati za sledjo na meji AutoPath (A). Negativni odmik (C) pomeni, da se zavoj izvede pred sledjo na meji AutoPath (A).

Razpon vrednosti za začetni zamik zavoja je od +100 do -100, prilagoditev pa poteka v korakih po 0,3 m (1 ft).

Združljivost avtomatizacije zavijanja AutoTrac pri pršilniku

Samovozni pršilnik John Deere	Model
400R	408R, 410R in 412R
600R	612R in 616R

Samovozni pršilnik John Deere	Model
Hagie	ST12S, ST16S in ST20s (modelno leto 2022 in novejši)

Trosilnik John Deere	Model
800R	800R

Vzorci zavojev

Avtomatizacija zavijanja AutoTrac pri pršilnikih podpira samo zavoje za 180 stopinj.

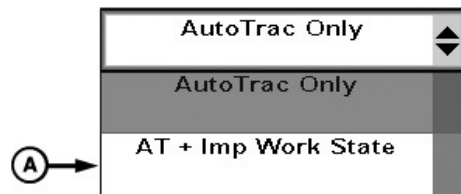
ch177nn,1740727609880-82-28FEB25

Odpravljanje težav

Aktivno vodenje delovnega priključka

Da bi preprečili zavijanje priključka med končnimi zavoji pri delovanju aktivnega vodenja delovnega priključka in avtomatizacije zavijanja AutoTrac, prilagodite naslednje nastavitve:

Aplikacijski krmilnik 1100 (UCC1)



PC27869—UN—28FEB20

A—AutoTrac in delovno stanje priključka

1. Izberite aplikacijski krmilnik 1100 v aplikaciji ISOBUS VT.
2. Pritisnite gumb Nastavitev za krmiljenje priključka ali gumb Nastavitev za prestavljanje priključka.
3. V spustnem meniju izberite "AT + Delovno stanje priključka" v možnosti Zahteve, da vključite nastavitve.

Aplikacijski krmilnik 1100 (UCC2 ser. št. PCXL01C201000–)

Automation Options

Row Entry

Resume Switch Behavior

Engage All

Engages both machine guidance and implement automation with one press.

Row Entry Mode

RowSense

Initial operating mode when first engaged

☒

Auto switch to RowSense

Use performance tuning to adjust transition threshold.

A
☒

Disengage steering when work recording off

Use to prevent steering while implement is raised.

Coverage

Signal State
CAN 0

Row Exit

☐

Stay On

Active Implement Guidance will stay on and track the current guidance line even if AutoTrac disengages, until the selected track number changes.

Return

PC28809—UN—20SEP22

A—Onemogočite potrditveno polje krmiljenja

1. Izberite aplikacijski krmilnik 1100 v aplikaciji ISOBUS VT.
2. Pritisnite programsko tipko Aktivno vodenje delovnega priključka.
3. Izberite Možnosti avtomatizacije v zavihku Nastavitev.
4. Izberite potrditveno polje (A) "Onemogoči krmiljenje, kadar je snemanje dela izklopljeno".

ch177nn,1685617395656-82-01JUN23

Funkcija Machine Sync

Funkcija Machine Sync



PC28763—UN—25AUG22

Funkcija Machine Sync

Sinhronizacija stroja John Deere omogoča sinhronizacijo premikov med združljivimi stroji. Funkcija Machine Sync uporablja AutoTrac za vodenje sledilnega stroja do začetnega položaja, ki je nastavljen glede na vodilno vozilo. Sledilni stroj bo med obratovanjem ohranjal položaj. Sinhronizacija stroja vzdržuje odmike v vrsti in prečne odmike med vodilnim in sledilnim strojem z uporabo informacij iz sprejemnikov StarFire. Informacije se med stroji prenašajo brezžično z uporabo modularnega telematičnega prehoda (MTG) 4G LTE, ki je nameščen na vsakem stroju.

Funkcija Machine Sync ne uporablja mobilnih komunikacij.

Pomik na funkcijo Machine Sync

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite funkcijo Machine Sync.

Zahteve

Za delovanje funkcije Machine Sync morajo biti izpolnjeni naslednji pogoji:

Zahteve za omrežje

Funkcija Machine Sync zahteva prenos informacij med vodilnimi in sledilnimi stroji. Tako vodilni kot sledilni stroj morata biti povezana v isto brezžično omrežje. Vodilni stroj lahko ustvari omrežje v funkciji Machine Sync ali v aplikaciji Brezžične nastavitve. Sledilni stroj se pridruži omrežju vodilnega stroja s funkcijo Machine Sync.

Za več informacij o nastavljanju in povezovanju v brezžična omrežja glejte aplikacijo Brezžične nastavitve.

Zahteve za vodilni stroj

OPOMBA: Posodobite programsko opremo na najnovejšo različico.

- Stroj mora imeti 4600 CommandCenter ali univerzalni prikazovalnik 4640.
- Naprava mora imeti sprejemnik StarFire 6000 ali StarFire 7000 s skupnim signalom.
- Stroj mora imeti modem JDLINK.
 - Povezava JDLINK Boost je podprta.
- Stroj mora imeti nameščen dodatni komplet antene.

- Stroj mora imeti aktivacijo funkcije Machine Sync.

Zahteve za sledilni stroj

OPOMBA: Posodobite programsko opremo na najnovejšo različico.

- Stroj mora biti traktor.
- Stroj mora imeti 4600 CommandCenter ali univerzalni prikazovalnik 4640.
- Naprava mora imeti sprejemnik StarFire 6000 ali StarFire 7000 s skupnim signalom.
- Stroj mora imeti enoto MTG 4G LTE.
- Stroj mora imeti nameščen dodatni komplet antene.
- Stroj mora imeti aktivacijo funkcije Machine Sync.
- Stroj mora imeti aktivacijo avtomatizacije traktorskega priključka.

OPOMBA: Obrnite se na prodajalca strojev John Deere za aktivacijo avtomatizacije traktorskega priključka.

- Če je vodilno vozilo traktor ali samovozni silokombajn, mora imeti stroj nameščen dodatni komplet antene MTG 4G LTE.

Pred upravljanjem sinhronizacije stroja

Aplikacija Upravitelj opreme

Preverite, ali so informacije o stroju, vključno z meritvami in odmiki, točne in vnesene v prikazovalnik.

Vodilni stroj

- Prepričajte se, da so nastavitve stroja in priključka pravilne.

Sledilni stroj

- Preverite, ali je tip stroja nastavljen na traktor.
- Preverite, ali so odmiki stroja pravilni.

Aplikacija AutoTrac

POMEMBNO: Za preprečevanje trčenj stroja funkcija Machine Sync ne podpira krivulj, večjih od 0,5° na meter.

Če je vodilno vozilo na ostrem ovinku ali če spreminja smer, sledilno vozilo ne bo moglo slediti in se bo funkcija sinhronizacije stroja deaktivirala. Ko se funkcija Machine Sync deaktivira, se oglasi pisk, sledi pa opozorilo, ki pojasnjuje, zakaj je bila deaktivirana.

OPOMBA: Preden spremenite katere koli nastavitve za AutoTrac ali sinhronizacijo stroja, si zapišite trenutne vrednosti.

Vodilni stroj

OPOMBA: Sistem ohrani stanje funkcije Sinhronizacija stroja za vodilni stroj skozi cikel tipk, ne da bi vodilni stroj pozval, naj ohrani omogočeno funkcijo Sinhronizacija stroja.

- Funkcija Machine Sync lahko deluje z vsemi razpoložljivimi načini vodenja AutoTrac.
- AutoTrac ni potreben za vodilni stroj.

Sledilni stroj

OPOMBA: Sistem pozove sledilni stroj, naj ohrani omogočeno funkcijo Sinhronizacija stroja samo, če je bila omogočena med zadnjim ciklom vklopa ključa.

OPOMBA: Preklopno stikalo za uporabo funkcije Sinhronizacija stroja je ob pozivu privzeto nastavljeno na VKLOP.

- Natančno prilagodite nastavitve sprednjega krmiljenja AutoTrac za vsak stroj posebej, preden uporabite funkcijo Machine Sync.

Aplikacija Skupna raba

Aplikacija za skupno rabo omogoča dodaten prenos podatkov med vodilnim in sledilnim strojem.

OPOMBA: Skupna raba mora biti omogočena za vodilni in sledilni stroj. Bližnjica do aplikacije Skupna raba je na voljo na strani Informacije in nastavitve funkcije Machine Sync.

Vodilni stroj

- Prepričajte se, da je Skupna raba vklopljena, zato da lahko uporabljate funkcije Skupne rabe podatkov na polju.
- Prepričajte se, da so vsi prikazovalniki 4. generacije v delovni skupini povezani z isto ID številko skupnega dela.

Sledilni stroj

- Prepričajte se, da je Skupna raba vklopljena, zato da lahko uporabljate funkcije Skupne rabe podatkov na polju.
- Prepričajte se, da so vsi prikazovalniki 4. generacije v delovni skupini povezani z isto ID številko skupnega dela.
- Prepričajte se, da je profil priključka opredeljen v Upravitelju opreme z vrsto delovnega postopka, ki se ujema z vodilnim strojem.

- Ime upravljavca na zemljevidu
- Samodejno izberite sledilni stroj
- Raven napolnjenosti žitnega bunkerja
- Stanje polža za praznjenje
- Skupna raba gesla za omrežje
- Skupna raba zemljevida pokritosti

Raven napolnjenosti žitnega bunkerja in stanje razkladalnega polža sta prikazana v polju Izbranega vodilnega stroja na glavni strani aplikacije Sinhronizacija stroja. Te ikone stanja si je mogoče ogledati tudi na domači strani, in sicer tako, da izberete enega od modulov izvajalne strani Seznama sinhronizacija vodilnih strojev v aplikaciji Upravitelj postavitev.

Skupna raba s storitvijo JDLINK Boost

Če sta vodilni in sledilni stroj oddaljena manj kot 50 m (165 ft) drug od drugega, bo povezovanje Wi-Fi onemogočeno. Funkcije poveztivosti, kot so nadzor podatkov v živo, daljinski dostop do prikazovalnika, skupna raba podatkov na polju itd., v tem obdobju ne bodo na voljo.

OPOMBA: Podatki ostanejo nedotaknjeni v tem obdobju in se ob ponovni vzpostavitvi poveztivosti delijo z gostiteljem.

Napotki za izklop

Pri obračanju volana z namenom izklopa funkcije Machine Sync se nastavljen hitrost sledilnega stroja spremeni na zadnjo znano hitrost vodilnega stroja. Da se izognete ali zmanjšate zamudo pri ponovnem nastavljanju hitrosti traktorja vsakič, ko je funkcija Machine Sync izklopljena, so priporočljive naslednje metode izklopa:

- Pri traktorju z menjalnikom PST (PowerShift) nastavite prestavno ročico navzgor ali izberite gumb Set Speed 1 ali Set Speed 2, ki imata določeno hitrost višjo od trenutne hitrosti, ali pa zavrtite kolesce za nastavev hitrosti navzgor.
- Pri traktorju z menjalnikom IVT (brezstopenjski menjalnik) ali EVT (električni spremenljiv menjalnik) z linearno ročico ročno premaknite ročico za uravnavanje hitrosti iz položaja F1 v položaj F2 ali pa uporabite kolesce za nastavev hitrosti, da povečate nastavljeno hitrost.
- Pri traktorju z menjalnikom IVT ali EVT z ročico CommandPro bo vsako premikanje ročice, vključno s premikanjem vzvratno, onemogočilo avtomatizacijo hitrosti.

ch177nn,1740666629982-82-27FEB25

Naslednje informacije se prenesejo med vodilnim in sledilnim strojem med uporabo Skupne rabe:

Združljivost funkcije Machine Sync
Združljivost traktorja John Deere:

OPOMBA: Traktorji serije 6R s CommandPro so združljivi s funkcijo Machine Sync 4. generacije samo z namestitvijo podatkov MFTCU AL229483A.

OPOMBA: Stroji 8x30T in 9x30T niso združljivi s funkcijo Machine Sync.

- 6R (IVT)
- 7M (CQT) modelskega leta 2024 in novejši
- 7R (IVT, CQT in e23)
- 8R (EVT, IVT, PST in e23)
- 8RT (EVT, IVT, PST in e23)
- 8RX (EVT, IVT in e23)
- 8x30 (IVT in PST)
- 9R (PST)
- 9RT (PST)
- 9RX (PST)
- 9x30 (PST)

EVT (električni spremenljiv menjalnik)

IVT (brezstopenjski menjalnik)

CQT (menjalnik CommandQuad II)

PST (menjalnik PowerShift)

e23 (23-stopenjski menjalnik PowerShift s funkcijo Efficiency Manager)

Združljivost kombajna John Deere:

- Serija S
- Serija T
- Serija W
- Serija X
- Serija 50, 60 in 70

OPOMBA: Pri seriji 70 je potrebna dodatna oprema za ogled informacij o stanju napolnjenosti bunkerja za žito.

Združljivost samovoznega silažnega kombajna John Deere:

- 8000
- 9000

Funkcija Machine Sync ni združljiva z naslednjim:

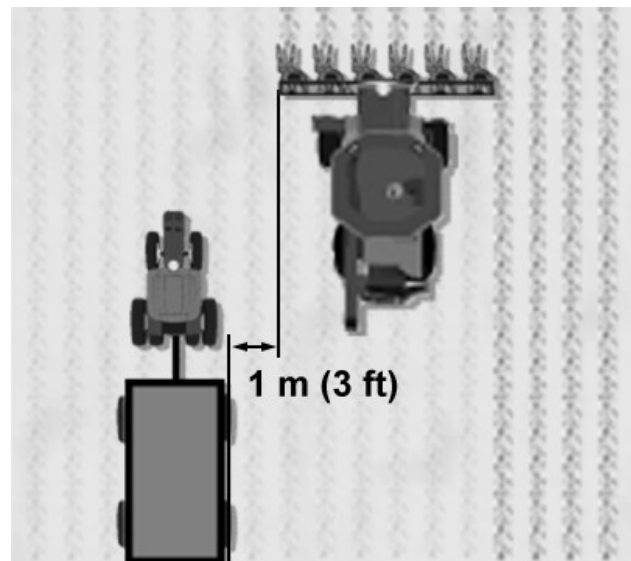
- 4600 CommandCenter, različica z 1 procesorjem
- Originalni prikazovalniki GreenStar, GreenStar 2 1800 in GreenStar 2 2600
- Prikazovalnik GreenStar 3 2630 pri uporabi s 4600 CommandCenter
- MTG 2G in MTG 3G
- Radijski vmesnik za komunikacijo s strojem (MCR)

- originalnimi sprejemniki StarFire, StarFire 300 in StarFire iTC

Neprimerne uporabe:

⚠ OPOZORILO: Izogibajte se tveganju poškodb ali nesreč. Ostanite pozorni in prevzemite nadzor nad volanom, kadar je potrebno. Sinhronizacija stroja ne zazna ali prepreči ovir in opazovalcev.

⚠ OPOZORILO: Izogibajte se tveganju poškodb ali nesreč. Pri sledenju za vodilnim strojem bodite pozorni in prevzemite nadzor v primeru nenadnih zaustavitev vodilnega stroja. Machine Sync sledilnega stroja ne ustavi popolnoma.



PC25909—UN—05JUL18

- Funkcija Machine Sync ni zasnovana za podpiranje postopka z drugimi deli stroja/opreme, ki so oddaljeni manj kot 1 m (3 ft) od drugih strojev/opreme.
- Funkcija Machine Sync ni namenjena za končne zavoje.
- Funkcija Machine Sync ne odpravlja naklonskih razlik med stroji.
- Funkcija Machine Sync ne podpira postopka, če je hitrost vodilnega stroja večja od 16,0 km/h (10 mph).
- Funkcija Machine Sync ne podpira delovnega postopka pri hitrosti 0 km/h (0 mph).

OPOMBA: Najmanjša potrebna hitrost za členaste traktorje serije 9 je 2 km/h (1.2 mph) pri pridobivanju ali sledenju.

Za najboljšo učinkovitost funkcije Machine Sync:

- Ravna sled je natančnejša od ukrivljene sledi.
- Manjše hitrosti so natančnejše od večjih hitrosti, če ne uporabljate ravne sledi.

- Blagi zavoji so natančnejši od krivulje polmera ostrega zavoja.
- Členasti traktorji natančneje kažejo zgoraj navedene razlike v zmogljivosti od drugih ploščadi.
- Za optimalno delovanje funkcije Machine Sync je treba prilagoditi napredne nastavitve AutoTrac.

Skupna raba signala omogoča, da si sprejemniki StarFire delijo informacije, ko so seznanjeni z avtomatizacijo žetja funkcije Machine Sync. To omogoči, da sprejemnika obeh strojev v največji možni meri povečata učinkovitost sistema med žetvijo. Naslednja tabela opisuje pričakovano natančnost tega sistema:

Raven aktivacije sprejemnika kombajna	Raven aktivacije sprejemnika traktorja z vozom za žito	Skupna raven natančnosti sistema	Razmerje med obema sprejemnikoma
SF1	SF1	SF1	RTK
SF3 / SF2	SF1	SF3 / SF2	RTK
SF3 / SF2	SF3 / SF2	SF3 / SF2	RTK
RTK	SF1	RTK	RTK
RTK	SF3 / SF2	RTK	RTK

Skupna raba signala je združljiva z istimi ali različnimi modeli sprejemnikov. Za omogočanje funkcije Machine Sync morajo biti na vodilnem in sledilnem stroju izpolnjeni naslednji pogoji:

- Sprejemnik Starfire 7000 ali novejši.
- Popravek SF-RTK na obeh sprejemnikih

ch177nn,1740635186056-82-27JUN25

Krmilniki sinhronizacije stroja

OPOMBA: Vse nastavitve, ki vključujejo premikanje, bodo blokirane, dokler se seja RDC ne zaključi.

Domača točka

POMEMBNO: Privzeta domača točka temelji na nastavitvah v aplikaciji Upravitelj opreme in na obliki delovnega območja. Preden začnete uporabljati funkcijo Machine Sync se prepričajte, da so vse nastavitve in odmiki stroja in priključka pravilni.

OPOMBA: Gumb Nastavi domačo točko je na voljo samo, ko je sledilni stroj v območju delovanja. Območje delovanja je na zemljevidu označeno z mejo.



PC28764—UN—25AUG22

Domača točka je točka, kamor bo sistem vodil sledilni stroj, da bo raztovoril izdelek. Domača točka je ustvarjena samodejno glede na nastavitve v aplikaciji Upravitelj opreme in na obliko delovnega območja.

Privzeta domača točka je edinstvena za nastavitve vodilnega in sledilnega stroja.

Za shranjevanje druge domače točke, ki ni privzeta, izberite gumb Nastavi domačo točko.

OPOMBA: Uporabniško določena domača točka bo morda izgubljena, če bo prikazovalnik kdaj povezan z drugim strojem, če bo izbran drugi profil stroja oziroma če bo druga komponenta odstranjena ali zamenjana. Pred delovanjem se prepričajte, da je nastavljena uporabniško določena domača točka.

Več domačih točk



PC28765—UN—25AUG22

Preklopno stikalo Nastavi/vklopi

Sledilni stroj lahko ustvari več domačih točk v Informacijah in nastavitvah. Vsaki domači točki je samodejno dodeljena številka.

Če želite nastaviti domačo točko, izberite Nastavi na preklopnem stikalu Nastavi/vklopi, nato izberite številko domače točke. Domača točka je nastavljena na lokaciji sledilnega stroja.

Če želite spremeniti aktivno domačo točko, izberite Vklopi na preklopnem stikalu Nastavi/vklopi, nato izberite številko domače točke. Ko je vklopljen AutoTrac, sledilni stroj vozi do izbrane domače točke.

Zrcaljenje

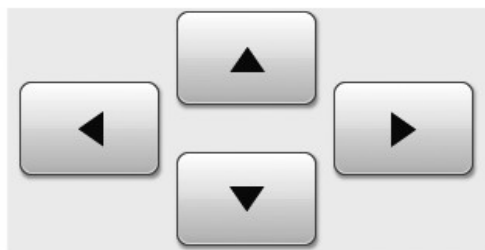
Domača točka/točke, nastavljene na eni strani območja v obliki črke U, bodo samodejno prezrcaljene na drugo stran, ko sledilni stroj preide na drugo stran. Ta funkcija se aktivira, ko so v nastavitvah Machine Sync omogočene naslednje funkcije:

1. Preglasitev območja delovanja v obliki črke U je omogočena.
2. Način nadzorovanega prometa je omogočen.
3. Več domačih točk je omogočenih.

Občutljivost hitrosti

Vnesite občutljivost hitrosti v naprednih nastavitvah za funkcijo Machine Sync. Sledilno vozilo lahko prilagodi občutljivost hitrosti in s tem omogoči postopne ali bolj agresivne prehode med hitrostmi.

Zamik



Gumbi za zamik

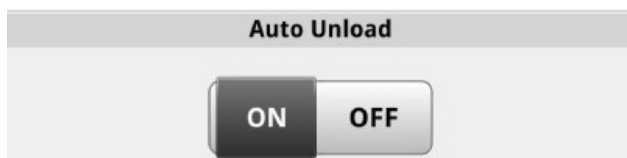
PC28082—UN—28JUL20

Funkcija Machine Sync omogoča vodilnemu in sledilnemu stroju, da zamakneta položaj sledilnega stroja za pravilno razvrščanje izdelka v razkladalno prikolico.

Povečanje zamika je razdalja, ki jo prevozi sledilni stroj ob vsakem pritisku na gumb za zamik. Povečanja vzdolžnega in prečnega zamika je mogoče prilagoditi v Informacijah in nastavitvah.

OPOMBA: Prilagoditve, opravljene z gumbi za zamik, ne bodo shranjene, razen če ni stikalo Shrani zamike za naslednje povezave preklopljeno v položaj za vklop v Informacijah in nastavitvah.

Samodejno praznjenje



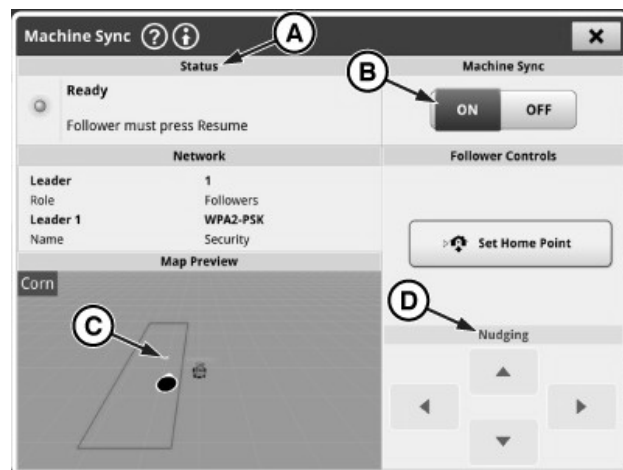
Samodejno praznjenje

PC662149—UN—11FEB25

Samodejno praznjenje lahko vklopite/izklopite z navigacijo do naprednih nastavitev funkcije Machine Sync. S pomočjo stereo kamere, ki temelji na vidu, samodejno potiska žitni bunker naprej ali nazaj, dokler ni polnjenje končano.

ZIDXK1X,1750250576279-82-26JUN25

Upravljanje funkcije Machine Sync – vodilni stroj



PC671878—UN—25JUN25

A—Stanje sinhronizacije stroja

B—Glavni preklop

C—Domača točka

D—Gumbi za zamik

Vodilni stroj – ni pripravljen

Stanje funkcije Machine Sync (A) ostane neaktivno, dokler sledilno vozilo ni znotraj območja delovanja. Kazalnik stanja je oranžen.

OPOMBA: Operativno območje je prikazano, ko vodilni in sledilni stroj komunicirata.

Glavno stikalo (B) mora biti vklopljeno, da funkcija Machine Sync deluje.

OPOMBA: Funkcijo Machine Sync morate omogočiti po vsakem ciklu vklop-izklop.

OPOMBA: Motnje brezžičnih usmerjevalnikov, radijskih postaj (CB), dodatnih električnih motorjev, daljinskih upravljalnikov, naprav Bluetooth ali anten z vidno črto lahko povzročijo težave s signalom. Zaradi težav s signalom morda ne bo mogoče vzpostaviti začetne povezave ali lahko pride do prekinitve komunikacije zaradi latence. Če je sledilni stroj v operativnem območju in ga vodilni stroj ne zazna, se za pomoč obrnite na prodajalca John Deere.

Vodilni stroj – pripravljen

Ko sta vodilni in sledilni stroj na položaju in pripravljena na sledenje, se stanje funkcije Machine Sync spremeni v Pripravljen. Kazalnik stanja se spremeni v zeleno barvo.

Vodilni stroj – pridobivanje

Stanje funkcije Machine Sync se spremeni v Pridobivanje, če je sledilni stroj v območju delovanja in je bilo pritisnjeno stikalo za nadaljevanje AutoTrac. Kazalnik stanja se spremeni v modro barvo.

OPOMBA: Ko je Sinhronizacija stroja v stanju pridobivanja/sledenja, so onemogočene naslednje funkcije:

- Premik sledi (vođenje AutoTrac)
- Premiki (za vse tipe gosenic)
- Prečni premiki (pritisnite nastavitvene gumbе na hidrostatski ročici)

OPOMBA: Stanje Sinhronizacije stroja ne vpliva na premike RowSense.

Vodilni stroj – sledenje

Stanje funkcije Machine Sync se spremeni v Sledenje, ko sledilni stroj doseže domačo točko (C).

Sledilni stroj zdaj sledi vodilnemu stroju. Ko vodilno vozilo spremeni smer ali hitrost, se sledilno vozilo uskladi s spremembami vodilnega vozila.

Vodilno vozilo se lahko sedaj izprazni v voziček sledilnega vozila.

Po potrebi lahko z gumbi za zamik (D) nastavite položaj sledilnega stroja.

Nastavitve območja delovanja voditelja

OPOMBA: Preglasitev območja delovanja v obliki črke U lahko omogočite v razdelku Informacije in nastavitve.

OPOMBA: Možnost preglasitve območja delovanja v obliki črke U ni na voljo za vodilni kombajn.

Kadar je vrsta stroja nastavljena v možnosti kombajn, žetveni stroj ali drugi stroj v Upravitelju opreme, funkcija Machine Sync privzeto preklopi na območje delovanja na levi strani. Vse ostale vrste strojev privzeto preklopijo na delovno območje v obliki črke U.

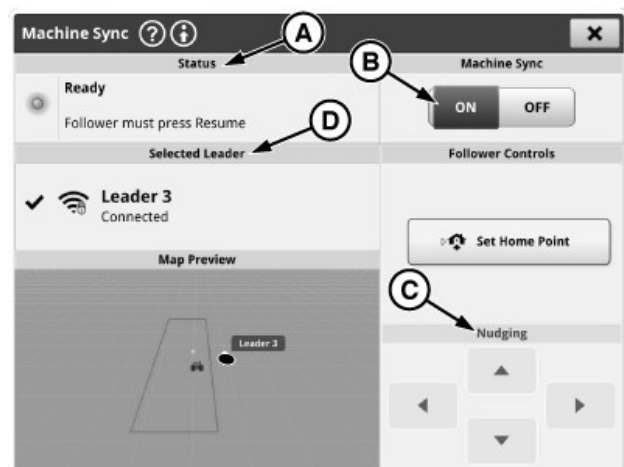
Kadar je preglasitev delovnega območja v obliki črke U vklopljena, je delovno območje v obliki črke U. Kadar je preglasitev območja delovanja v obliki črke U izklopljena, je območje delovanja samo na levi strani stroja. Delovno območje v obliki črke U omogoča nastavitve notranje širine in notranje dolžine v Informacijah in nastavitvah vodilnega stroja.

Skupno dolžino območja delovanja lahko prilagodite s spreminjanjem vrednosti sprednjega roba območja delovanja in zadnjega roba območja delovanja. Privzete vrednosti so:

- 25 m (82 ft) sprednji rob
- 20 m (65,6 ft) zadnji rob

ZIDXX1X,1750250709090-82-18JUN25

Upravljanje sinhronizacije stroja – sledilo



PC671877—UN—09JUN25

- A—Stanje sinhronizacije stroja
B—Glavni preklop
C—Gumbi za zamik
D—Polje izbranega vodilnega stroja

Sledilni stroj – ni pripravljen

Stanje funkcije Machine Sync (A) ostane neaktivno, dokler sledilno vozilo ni znotraj območja delovanja in je pripravljeno na sledenje. Kazalnik stanja je oranžen.

OPOMBA: Operativno območje je prikazano, ko vodilni in sledilni stroj komunicirata.

Glavno stikalo (B) mora biti vklopljeno, da funkcija Machine Sync deluje.

OPOMBA: Funkcijo Machine Sync morate omogočiti po vsakem ciklu vklop-izklop.

Sledilni stroj – pripravljen

Ko sta vodilni in sledilni stroj na položaju in pripravljena na sledenje, se stanje funkcije Machine Sync spremeni v Pripravljeno. Kazalnik stanja se spremeni v zeleno barvo.

Sledilni stroj – pridobivanje

Stanje funkcije Machine Sync se spremeni v Pridobivanje, če je sledilni stroj v območju delovanja in je bilo pritisnjeno stikalo za nadaljevanje AutoTrac. Kazalnik stanja se spremeni v modro barvo.

Sledilni stroj – sledenje

Stanje funkcije Sinhronizacija stroja se spremeni v Sledenje, ko sledilni stroj doseže domačo točko.

Sledilni stroj sedaj sledi vodilnemu stroju. Ko vodilno vozilo spremeni smer ali hitrost, se sledilno vozilo uskladi s spremembami vodilnega vozila.

Vodilno vozilo se lahko sedaj izprazni v voziček sledilnega vozila.

Po potrebi lahko z gumbi za zamik (C) nastavite položaj sledilnega stroja.

Raven napolnjenosti žitnega bunkerja in stanje razkladalnega polža sta prikazana v polju Izbranega vodilnega stroja (D).

Med delom hitrost prilagajajte samo z uporabo plina. Preklapljanje prestav med delom izključi funkcijo Machine Sync.

Zaradi značilnosti avtomatizacije hitrosti traktorjev 9R in 6R je priporočljivo, da ti stroji delujejo s polnim plinom, ko uporabljajo funkcijo Machine Sync.

Za izklop lahko uporabnik traktorja zavrti volan, poveča nastavitve hitrosti prenosa moči stroja ali zaustavi stroj.

OPOMBA: Poskrbite, da je prenos moči sledilnega stroja nastavljen dovolj visoko, da lahko ujame in ohrani hitrost vodilnega stroja.

Način nadziranega prometa

OPOMBA: Ko je način nadziranega prometa omogočen, sta levi in desni zamik onemogočena.

Način nadziranega prometa je omogočen v Informacijah in nastavitvah.

Kadar je način nadziranega prometa omogočen, sledilni stroj vozi po črti vodenja, medtem ko njegovo hitrost nadzira vodilni stroj. Če domača točka ni na črti vodenja, sledilni stroj vozi vzporedno z domačo točko, pri tem pa ostane na črti vodenja.

Med uporabo načina nadziranega prometa enkrat pritisnite stikalo za nadaljevanje AutoTrac, da vozite po aktivni črti vodenja. Ko je sledilni stroj v delovnem območju, znova pritisnite stikalo za nadaljevanje AutoTrac, da sinhronizirate hitrost z vodilnim strojem.

OPOMBA: Če vodilni in sledilni stroj vozita po različnih črtah vodenja, sledilni stroj morda ne bo vozil vzporedno z vodilnim strojem.

ZID XK1X, 1750250732713-82-18JUN25

Polja in meje

Nabori mej in polj



PC28766—UN—25AUG22

Aplikacija Nabori mej in polj

Imena polj se uporabljajo za organizacijo informacij, kar omogoča lažje iskanje in uporabo podatkov, na primer pri sledilnih linijah. Uporaba imen polj je izbirna; za nedefinirana imena se pojavi "---".

Uporabite aplikacijo Nabori mej in polj za naslednje:

- Izberite ime položaja polja za vse zgornje aplikacije.
- Ustvarite ime stranke, kmetije ali polja.
- Spreminjate ime stranke, kmetije ali polja.
- Povežite polje z drugo kmetijo ali klientom.
- Izbrišite stranko, kmetijo ali polje.
- Ustvarite meje in nabore mej.

Izberite nastavitveno polje Stranka, Kmetija in Polje, da nastavite trenutno lokacijo in izberete ime polja, ki se bo uporabljalo tudi v vseh drugih aplikacijah.

OPOMBA: Snemanje podatkov pod pravilno stranko, kmetijo in poljem je obvezno, če postopke upravljate s središčem John Deere Operations Center.

Integracija z vodenjem

- Polje je lahko povezano s sledjo vodenja, ko sled ustvarjate ali urejate.
- Seznam sledi vodenja je mogoče filtrirati po imenu polja.

Modul strani izvajanja

Modul Lokacija je za aplikacijo Polja na voljo v aplikaciji Upravitelj postavitev. Na voljo je na privzeti izvajalni strani vodenja, dodate pa ga lahko na katero koli izvajalno stran.

V modulu Položaj izberite polje, da:

- filtrirate seznam sledi vodenja;
- povežete nove sledi s poljem, ko jih ustvarite.
- Začnete znova ali nadaljujete s prejšnjimi delovnimi podatki.

Pomaknite se na polja in nabore mej

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.

3. Izberite aplikacijo Polja.

AL70325,0000602-82-08JUL25

Upravljanje strank, kmetij in polj Organizacija polj



PC28767—UN—25AUG22

A—Stranka
B—Kmetija
C—Polje

S pomočjo naslednje hierarhije organizirajte podatke:

- Stranke (A) so najvišja raven organizacije.
- Kmetije (B) so srednja raven organizacije. Kmetija je lahko povezana s stranko.
- Polja (C) so osnovna raven organizacije. Polje lahko povežete s kmetijo in stranko.

Stroga hierarhija ni nujna, čeprav lahko uporabljate samo imena polj in pustite imena kmetij in strank prazna. Ni pa treba uporabljati niti imen za polja.

Te odločitve so odvisne od količine shranjenih podatkov. Več podatkov zahteva strukturo, da lahko najdete polja.

OPOMBA: Na prejšnjih prikazovalnikih John Deere so se zemljevidi in črte vodenja shranjevali na osnovi imen polj. Pri prikazovalnikih 4. generacije se podatki shranijo kot točke zemljepisne širine in dolžine. Ime polja je potrebno samo kot način filtriranja podatkov.

Izberite in filtrirajte imena

V hierarhiji strank, kmetij in polja izberite stranke in kmetije, da najdete polja.

1. Izberite zavihek Stranka.
2. S seznamom izberite stranko. Na zavihku Stranka se prikaže ime stranke.
3. Samodejno se prikaže jeziček Kmetija. Prikažejo se samo kmetije, povezane s stranko.
4. S seznamom izberite kmetijo. Na zavihku Kmetija se prikaže ime kmetije.
5. Samodejno se prikaže jeziček Polje. Prikažejo se samo polja, povezana s stranko in kmetijo. Izberite polje.

Odstrani filter

Odstranite filter z izbiro gumba "Izbris izbire".

Ustvari in uredi imena

OPOMBA: Strank, kmetij ali polj po beleženju podatkov ne preimenujte. Če jih preimenujete, spremenite ime tudi na drugih mestih, kot je operacijsko središče John Deere.

Imen strank, kmetij in polj ni mogoče podvajati. Imena, ki se povežejo z različnimi klienti in kmetijami, morajo biti edinstvena.

Zavihka Stranka in Kmetija

Če izberete zavihek Stranka ali Kmetija, izberite gumb Uredi na dnu strani, da prikazete seznam za urejanje strank ali kmetij.

Na vsakem seznamu izberite enega klienta ali kmetijo z imenom, ki ga želite spremeniti, ali izberite Nov gumb na dnu strani ter ustvarite novo ime.

Zavihek Polje

Ko izberete zavihek Polje, označite ime polja in pritisnite gumb za urejanje polja ter ga uredite. Izberite Nov gumb na dnu strani in ustvarite novo ime.

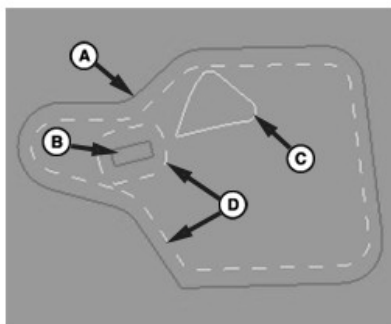
Izbriši imena

Če želite ime izbrisati, uredite stranko, kmetijo ali polje in izberite gumb za izbris na strani za urejanje.

- Izbris stranke izbriše tudi vse kmetije in polja, ki so povezani s stranko.
- Izbris kmetije izbriše tudi vsa polja, ki so povezana s kmetijo.

AL70325,00005E4-82-08JUL25

Meje polja



PC28768—UN—25AUG22

- A—Zunanja meja (roza)
 B—Notranja neprehodna meja (roza)
 C—Notranja prehodna meja (rumena)
 D—Meja roba polja (rumena)

Zunanja meja polja (A) označuje njegov zunanji rob.

OPOMBA: Ustvarjanje in uporaba notranjih mej zahteva zunanjo mejo.

Notranje meje označujejo pomembne dele polja. Te meje so lahko neprehodne (rožnate) (B) ali prehodne

(rumene) (C). Neprehodna meja je na primer vodnjak, prehodna pa na primer potok.

Meje robov polja (rumena prekinjena črta) (D) označujejo predele na polju, kjer so končne oziroma obračalne vrste. Te se ustvarijo znotraj zunanje meje in okrog neprehodnih notranjih meja.

Če to funkcijo uporabljate skupaj z aplikacijo Upravljanje razdelkov, te meje preprečujejo nanos izdelka znotraj označenih predelov na polju in zunaj polja.

Izračun površine

Ocenjena površina omejenega območja se izračuna na podlagi ploske dvorazsežne ravnine. Program od površine z zunanjo mejo odšteje notranja omejena območja. Razlike v nadmorski višini se ne upoštevajo pri izračunu površine.

Skupni podatki o delu vključujejo razlike v nadmorski višini in skupno obdelovalno površino. Zaradi razlik v izračunih se meje in skupni podatki o delu lahko razlikujejo.

Za ustvarjanje meje z zemljevidom pokritosti je potrebno naslednje:

- Ime polja
- Zemljevid pokritosti brez vrzeli pokritosti okoli zunanosti polja

Ustvarjanje meje za avtonomijo zahteva naslednje:

- Ime polja
- Prevožena meja
- Sprejemnik StarFire 7000/7500 s signalom SF-RTK/RTK

Avtonomija – zmogljiva meja

Meja, sposobna avtonomije, je meja visoke kakovosti, ki vsebuje attribute ponovljivosti in je posneta, da izpolnjuje varnostne standarde, določene za delovanje avtonomije.

Te meje so prevožene meje, posnete s sprejemnikom StarFire 7000/7500 in prikazovalnikom 4./5. generacije za zagotavljanje natančnosti in ponovljivosti za popolno avtomatizacijo polja in avtonomijo. Podatki o referenčni vrednosti se zajamejo in shranijo skupaj s točkami v času snemanja prevožene meje.

Meje, ki omogočajo avtonomijo, so predstavljene z modro barvo in kažejo modro ikono avtonomije, ki meji na ime ali vrsto meje.

Meje, ki niso sposobne avtonomije, so predstavljene z oranžno barvo in kažejo črno ikono avtonomije, ki meji na ime ali vrsto meje.

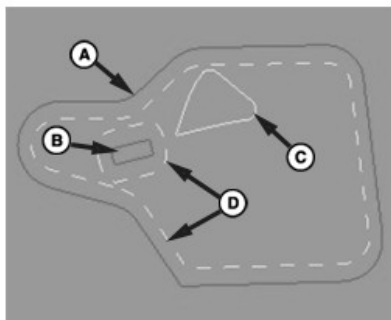
Nabori mej

Nabori mej upravljavcu omogočajo, da ustvari različne delovne meje za uporabo z različnimi delovnimi

postopki. Nabori mej vključujejo zunanjo mejo in katero koli število notranjih mej, ki so povezane z zunanjo mejo. Več naborov mej je mogoče ustvariti, uvoziti in izvoziti za povezano stranko, kmetijo in polje.

ch177nn,1685617524449-82-24MAY24

Meje polja



PC28768—UN—25AUG22

- A—Zunanja meja (roza)
 B—Notranja neprehodna meja (roza)
 C—Notranja prehodna meja (rumena)
 D—Meja roba polja (rumena)

Zunanja meja polja (A) označuje njegov zunanji rob.

OPOMBA: Ustvarjanje in uporaba notranjih mej zahteva zunanjo mejo.

Notranje meje označujejo pomembne dele polja. Te meje so lahko neprehodne (rožnate) (B) ali prehodne (rumene) (C). Neprehodna meja je na primer vodnjak, prehodna pa na primer potok.

Meje robov polja (rumena prekinjena črta) (D) označujejo predele na polju, kjer so končne oziroma obračalne vrste. Te se ustvarijo znotraj zunanje meje in okrog neprehodnih notranjih mej.

Če to funkcijo uporabljate skupaj z aplikacijo Upravljanje razdelkov, te meje preprečujejo nanos izdelka znotraj označenih predelov na polju in zunaj polja.

Izračun površine

Ocenjena površina omejenega območja se izračuna na podlagi ploske dvorazsežne ravnine. Program od površine z zunanjo mejo odšteje notranja omejena območja. Razlike v nadmorski višini se ne upoštevajo pri izračunu površine.

Skupni podatki o delu vključujejo razlike v nadmorski višini in skupno obdelovalno površino. Zaradi razlik v izračunih se meje in skupni podatki o delu lahko razlikujejo.

Za ustvarjanje mej z zemljevidom pokritosti je potrebno naslednje:

- Ime polja

- Zemljevid pokritosti brez vrzeli pokritosti okoli zunanosti polja

Ustvarjanje mej za avtonomijo zahteva naslednje:

- Ime polja
- Prevožena meja
- Sprejemnik StarFire 7000/7500 s signalom SF-RTK/RTK

Nabori mej

Nabori mej upravljavcu omogočajo, da ustvari različne delovne meje za uporabo z različnimi delovnimi postopki. Nabori mej vključujejo zunanjo mejo in katero koli število notranjih mej, ki so povezane z zunanjo mejo. Več naborov mej je mogoče ustvariti, uvoziti in izvoziti za povezano stranko, kmetijo in polje.

Meje za avtonomno vožnjo

Meja za avtonomno vožnjo je visoko kakovostna meja, ki vsebuje lastnosti ponovljivosti in je zabeležena tako, da izpolnjuje varnostne standarde, določene za avtonomno delovanje.

Meje za avtonomno vožnjo morajo biti zabeležene med vožnjo z uporabo sprejemnika StarFire 7000/7500 in prikazovalnika 4. generacije/G5, da zagotovijo natančnost in ponovljivost za popolno avtomatizacijo polja in avtonomno delovanje. Informacije se zajamejo in shranijo skupaj s podatki ob času snemanja meje med vožnjo.

Meje za avtonomno vožnjo so prikazane z modro barvo in imajo ob imenu ali vrsti meje prikazano modro ikono avtonomne vožnje.

Meje, ki ne izpolnjujejo zahtev za avtonomno vožnjo, so prikazane z oranžno barvo in imajo ob imenu ali vrsti meje prikazano črno ikono avtonomne vožnje.

Črtna črta prikazuje predvideno kakovost tega dela meje, če bi upravljavec izvedel naslednje razpoložljivo dejanje, na primer izbiro možnosti Shrani.

Na primer, med snemanjem črtna črta povezuje trenutno točko z začetno točko snemanja. Črtna črta spremeni barvo, modro ali oranžno, glede na to, ali bi bil ta segment označen kot avtonomen (modro) ali neavtonomen (oranžno), če bi bila meja v tistem trenutku shranjena.

OPOMBA: Trenutna točka mora biti znotraj 100 m (329 ft) začetne točke snemanja in vsi pogoji morajo biti izpolnjeni, da segment postane avtonomen (modra).

Ob začasni zaustavitvi snemanja črtna črta povezuje trenutno točko s točko, kjer je bilo snemanje zaustavljeno. Črtna črta spremeni barvo, modro ali oranžno, glede na to, ali bi bil ta segment označen kot

avtonomen (modro) ali neavtonomen (oranžno), če bi se snemanje v tistem trenutku nadaljevalo.

Pregled mej za avtonomno vožnjo

OPOMBA: Meje, ki se uporabljajo za avtonomni sistem, morajo izpolnjevati zahteve za avtonomno vožnjo. Glejte Zahteve za kartiranje mej za avtonomijo polja v tem poglavju.

Natančne meje za avtonomno vožnjo omogočajo avtonomnemu sistemu varno in natančno delovanje. Meja polja se uporablja kot referenčna točka za te izdelke. Natančnost je ključnega pomena za uspeh in natančno upravljanje stroja.

Avtonomni sistem uporablja zabeleženo mejo avtonomne vožnje za zunanjo stran ter neprehodne meje za varno navigacijo po polju in ohranjanje znotraj določenega delovnega območja.

⚠ OPOZORILO: Preprečite telesne poškodbe ali materialno škodo. Zunanje meje za avtonomno vožnjo in notranje neprehodne meje postavite vsaj 1,5 m (5 ft) od naslednjega:

- stanovanjske hiše, zasebna lastnina, stavbe in javne ceste;
- območja nagnjenega terena, kjer naklon presega 11 stopinj (20-odstotni naklon);
- luknje, jarki, grape, strmi bregovi, vodne površine in druge strmine;
- Vetrne turbine, električni drogovi in oprema za krožno namakanje
- nizko viseči predmeti, kot so električni kabli, veje in podporne žice.
- Dovodi ali skladiščenje propana in zemeljskega plina.

POMEMBNO: Za povezovanje več polj ne ustvarjajte ozkih prehodov z zunanjo mejo.

OPOMBA: Niso navedeni vsi pogoji, ki lahko povzročijo nevarnost. Bodite pozorni na vse razmere, kjer bi lahko bila ogrožena stabilnost stroja, na nevarnosti, ki niso jasno vidne, ali na povečano prisotnost ljudi.

POMEMBNO: Topografija polja se lahko spreminja iz leta v leto in iz sezone v sezono. Če se to zgodi, je treba polje ponovno kartirati. Primeri: erozija, jarki, blatni plazovi, vrtače.

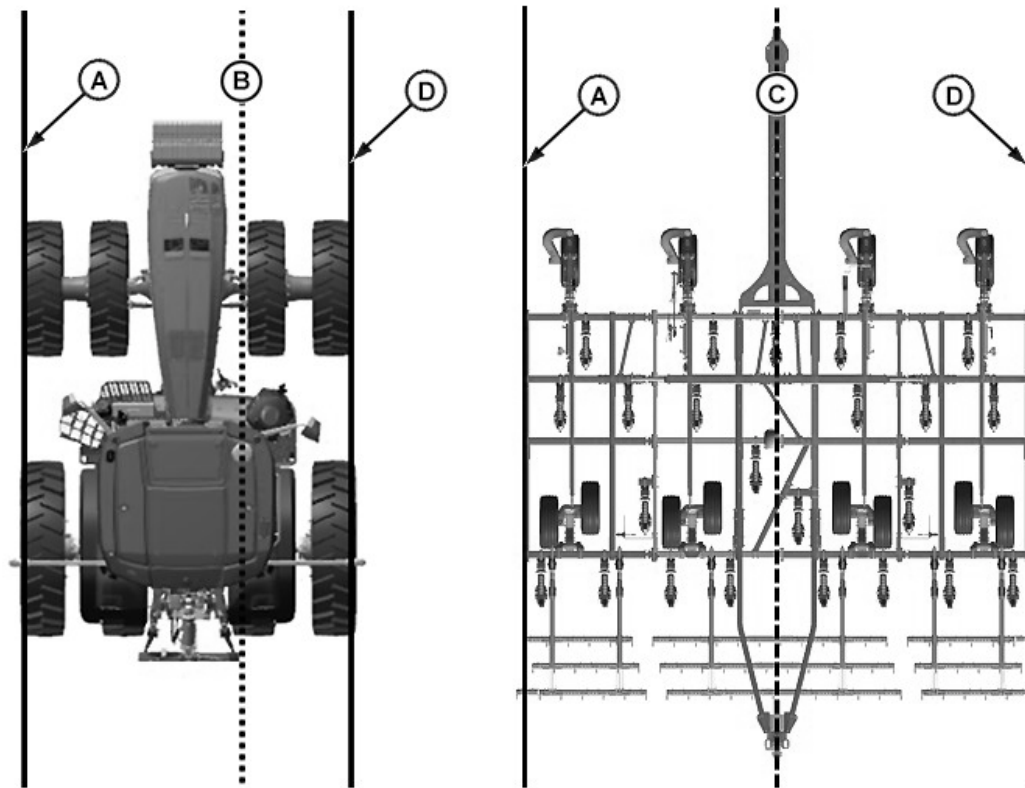
Odmiki pri snemanju mej za avtonomno vožnjo:

⚠ OPOZORILO: Preprečite telesne poškodbe ali materialno škodo. Nepravilni odmiki mej in nepravilne dimenzije opreme lahko povzročijo, da pot stroj teče po nevarnih območjih. Pred kartiranjem preverite odmike mej in dimenzije opreme.

Odmik pri snemanju meje za avtonomno vožnjo je lahko ustvarjen bodisi iz sistema GPS stroja bodisi iz delovne točke priključka, odvisno od opreme, ki se uporablja za kartiranje. Če se meja snema z uporabo stroja brez priključka, uporabite sistem GPS stroja. Če uporabljate priključek s sprejemnikom za snemanje, uporabite delovno točko priključka.

- GPS sistema stroja
 - Univerzalni sprejemnik StarFire – odmik pri snemanju meje se meri kot razdalja od roba stroja do središča sprejemnika.
 - Integrirani sprejemnik StarFire – snemanje meje se meri kot razdalja od roba stroja do središča stroja. Za vse integrirane sprejemnike uporabite središče stroja kot referenčno točko, ne glede na lokacijo sprejemnika.
- Delovna točka priključka – odmik pri snemanju meje se meri kot razdalja od roba priključka do središča priključka.

OPOMBA: Za vsak univerzalni sprejemnik, ki se uporablja, bodisi na stroju bodisi na priključku, zagotovite pravilno nastavitve lateralnih odmikov GPS v profilu stroja ali priključka, da zagotovite natančno postavitev meje.



APY80353—UN—23FEB23

Merjenje odmika pri snemanju meje za avtonomno vožnjo

A—Levi rob okvirja
B—Središče stroja – univerzalni sprejemnik

OPOMBA: Če univerzalni sprejemnik ni nameščen na središčni liniji stroja, določite lateralni odmik v profilu stroja, da upoštevate pravilno mesto namestitve. Nato uporabite središče sprejemnika na levo ali desno za odmik pri snemanju meje.

OPOMBA: Če sprejemnik priključka ni nameščen na središčni liniji priključka, zagotovite lateralni odmik v profilu priključka, da upoštevate pravilno mesto namestitve. Nato uporabite središčno linijo priključka za merjenje na levo ali desno pri odmiku za snemanje meje. Vrednosti odmika na levo in desno od središčne linije priključka bodo enake, lokacija sprejemnika priključka pa ne vpliva na vrednost odmika pri snemanju meje.

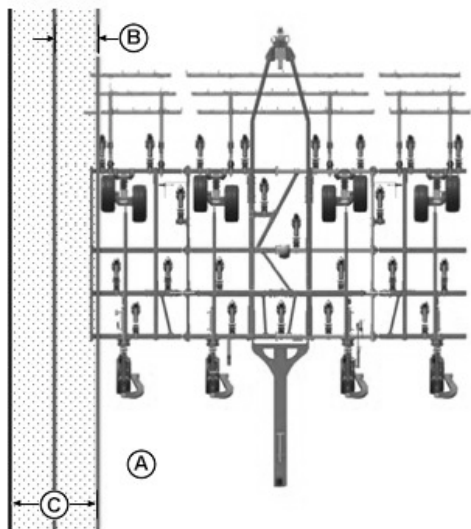
C—Središče priključka
D—Desni rob okvirja

vendar delovna toleranca nikoli ne bo presegla območja zaščite. Če se oprema ustavi znotraj območja zaščite, jo po potrebi premaknite.

POMEMBNO: Preprečite okvaro avtonomnega delovanja. Podrobno kartiranje meja polja za avtonomijo je ključni del zagotavljanja uspešnega delovanja avtonomije. Za več informacij glejte Zahteve za kartiranje mej za avtonomijo polja v tem poglavju.

Prekoračitev opreme:

Med delovanjem lahko oprema za avtonomno vožnjo fizično prekorači (priključek, utripalke, priklop priključka, uteži stroja itd.) območje zaščite, medtem ko izvaja dela na polju. Količina prekoračitve, dovoljena v območju zaščite, se uveljavlja z delovno toleranco. Razdalja med delovno toleranco in največjim območjem zaščite se lahko razlikuje glede na vrsto opreme in kakovost GPS,



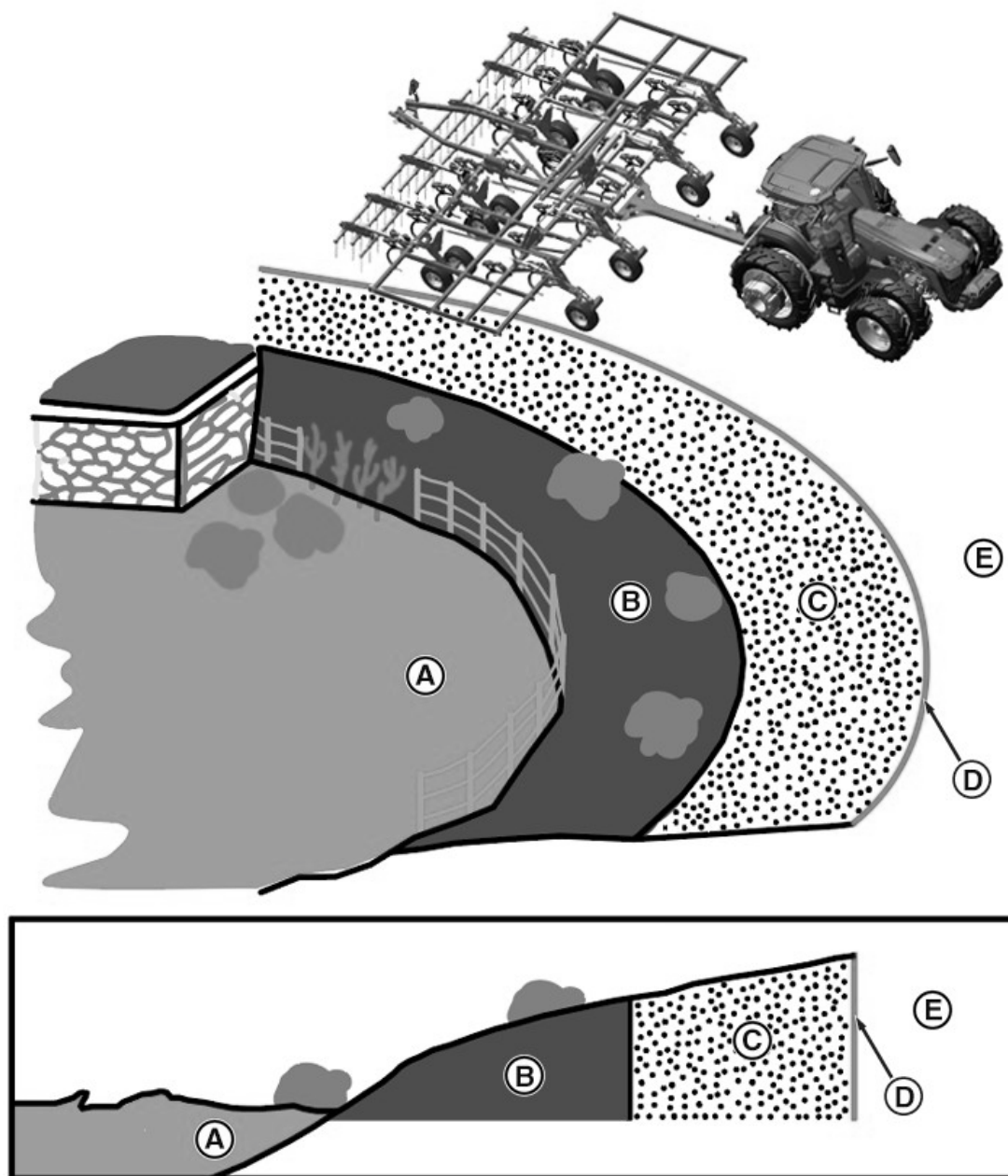
APY80321—UN—21FEB23

Najmanjša razdalja od nevarnosti

- A—Meja za avtonomno vožnjo ali neprehodna meja
 B—Delovna toleranca
 C—Območje varovalnega pasu, 1,5 m (5 ft)

Zahteve za kartiranje mej za avtonomno polje

- **Prevoženo s prikazovalnikom:** Najbolj natančen način za digitalno postavitv mej polja je fizična vožnja, medtem pa sistem GPS beleži lokacijo stroja. Meje je treba prevoziti in jih ustvariti na prikazovalniku. Katerekoli meje, ki so ustvarjene ali spremenjene zunaj prikazovalnika, ne bodo delovale za avtonomno vožnjo.
 - **Natančnost sistema GPS:** Med snemanjem zunanjih mej, če natančnost GPS pade pod 80 %, meja ne bo izpolnjevala zahtev za avtonomno vožnjo. Počakajte, da se signal izboljša, in ponovno preslikajte območje.
 - **Mere:** Pri snemanju prevožene meje morajo biti vse mere opreme in sprejemnika natančne. Lateralni odmik GPS je ključen za zagotovitev pravilne uporabe odmikov pri snemanju mej.
- ⚠ OPOZORILO:** Preprečite telesne poškodbe ali materialno škodo. Nepravilni odmiki mej in nepravilne dimenzije opreme lahko povzročijo, da pot stroj teče po nevarnih območjih. Pred kartiranjem preverite odmike mej in dimenzije opreme.
- **Premor in nadaljevanje:** Po potrebi uporabite gumba za premor in nadaljevanje, da ustavite in začnete snemanje meje, ko naletite na vogale. S tem se izognete nenatančnim oblikam mej. Stroj mora biti znotraj 5 m (17 ft) od lokacije postanka, da ohrani kakovost avtonomne vožnje za ta segment. Če je izbrana možnost nadaljevanja več kot 5 m (17 ft) od lokacije postanka, bo segment razvrščen kot neprimeren za avtonomno vožnjo.
- OPOMBA: Normalno delovanje lahko vključuje določeno prekoračitev opreme v območje zaščite. To je sprejemljivo. Prekomerna prekoračitev (pred preseganjem območja zaščite) lahko povzroči, da se avtonomni sistem ustavi.*



Nevarnosti in pobočja

APY80302—UN—02FEB23

A—Utripajoče luči
B—Utripajoče luči
C—Območje zaščite, 1,5 m (5 ft)

D—Operativna meja avtonomnega delovanja
E—Znotraj polja

ch177nn,1740733738471-82-01JUL25

Priprava za delo, zemljevidi in zastavice

Priprava za delo



Priprava za delo

PC28769—UN—25AUG22

Pripravo za delo uporabljajte pri menjavi priključkov, polj ali nanašanju drugega izdelka. Nastavitve, ki so na voljo v aplikaciji Priprava za delo, se spreminjajo glede na postopek.

Z aplikacijo Upravitelj postavitev dodajte programsko tipko bližnjice Priprava za delo v vrstico z bližnjicami.

Iskanje menija Priprava za delo

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Priprava za delo.

Povzetek dela

Z možnostjo Povzetek dela izberite operativne podrobnosti, na primer izdelek, vrsto poljščine in ciljno razmerje/recept.

Seznam dela

Izberite seznam dela, da prikazete in izberete načrtovano, deljeno ali zgodovinsko delo.

- Načrtovano – izberite uvoženi načrt dela in samodejno nastavite prikazovalnik, da začnete izvajati delo.
 - Omogoči samodejno dokončanje – če je omogočeno, se načrtovano delo z več kot 90 % pokritostjo ali nepopolno delo, ki je starejše od 2 tednov, samodejno izbriše.
- V skupni rabi – izberite in se pridružite delovni skupini za deljenje pokritosti, položaja stroja in črt vodenja (samo prikazovalniki 4600 in 4640).
- Zgodovina – izberite in nadaljujte s prejšnjimi dogodki dela.

Novo delo



Gumb Novo delo

PC28710—UN—25AUG22

Izberite gumb Novo delo, da z zemljevida za izbrano polje odstranite podatke o delu. Če niste izbrali imena polja, bodo vsi podatki za delo brez imena polja shranjeni v seznam dela in nato izbrisani z zemljevida.

Drugi pogoji, pri katerih se začne novo delo:

- Upravljaivec spremeni stranko, kmetijo ali polje in ne nadaljuje z delom.
- Upravljaivec spremeni poljščino med sajenjem ali žetvijo. Če je prisoten več kot en upravljaivec, se novo delo začne za delovni postopek, ki je bil spremenjen.
- Upravljaivec spremeni izdelek ali suho mešanico med izvajanjem postopka za nanos suhe ali plinaste snovi. Če je prisoten več kot en upravljaivec, se novo delo začne za delovni postopek, ki je bil spremenjen.
- Upravljaivec spremeni izdelek ali mešanico v rezervoarju med aktivnim izvajanjem več kot enega postopka nanašanja tekoče snovi. Novo delo se začne za delovni postopek, ki je bil spremenjen.

OPOMBA: Spreminjanje izdelka ali mešanice v rezervoarju med izvajanjem enega postopka nanašanja tekoče snovi samodejno ne ustvari novega dela. Če želite ustvariti novo delo, morate pritisniti gumb Novo delo.

- Zaznan je nov priključek ali platforma, ki ustvari nabor delovnih postopkov, ki se ne ujemajo s predhodnim naborom delovnih postopkov.
- Odklopljen je predhodno zaznan priključek ali platforma in ustvarjen je virtualni priključek ali platforma.
- Upravljaivec se pridruži delovni skupini za dajanje v skupno rabo, pojavi pa se kateri koli od drugih navedenih pogojev.

Ciljna stopnja/recept



Recept

PC28806—UN—29AUG22

Prikazovalnik podpira samo zapis datoteke ArcGIS Shape.

Uvoziti je mogoče neomejeno število receptov.

Vsak recept ima neomejeno število območij hitrosti.

Za velikost območja hitrosti ni merljive najmanjše velikosti.

Izbira hitrosti za več območij

Izberite polje za vnos Izbira hitrosti za več območij, da izberete način, ki ga prikazovalnik uporablja za določanje ciljne hitrosti po razdeljenem razdelku ali razdelkih:

- Najvišja – uporablja najvišjo hitrost receptov med vsemi hitrostmi, ki spadajo v dano metrsko območje pokritosti.
- Najnižja – uporablja najnižjo hitrost receptov, ki ni enaka nič, med vsemi hitrostmi, ki spadajo v dano metrsko območje pokritosti.

- Povprečna – uporablja ponderirano, povprečno hitrost receptov, ki ni enaka nič in ki izhaja iz vseh hitrosti, ki spadajo v dano metrsko območje pokritosti.
- Najpogostejša – uporablja hitrost receptov, ki ni enaka nič in ki obsega največji delež danega metrskega območja pokritosti.

Hitrost za več območij je privzeto nastavljena na najvišjo vrednost. Hitrost za več območij je mogoče konfigurirati za vsak posamezni delovni postopek. Izbira za dani delovni postopek ostane v veljavi za nedoločen čas, razen če ni opravljena ponastavitev na tovarniške vrednosti. Po tovarniški ponastavitvi prikazovalnik vse delovne postopke nastavi na najvišjo vrednost.

Opravlila ISOBUS

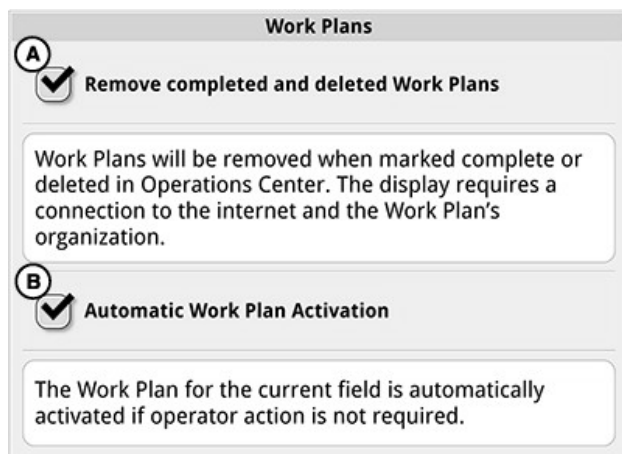
Prikazovalnik John Deere 4. generacije lahko beleži skupne podatke vodila ISOBUS, ki jih ameriško združenje za elektroniko v kmetijstvu (Sklad za elektroniko v kmetijski dejavnosti, AEF) nudi za priključke s krmilnikom za naloge na geo-osnovi (TC-GEO) in vlečne škropilnike John Deere. Vse skupne vrednosti, ki jih posreduje priključek ISOBUS, npr. čas, površina, masa in prostornina, se shranijo v opravilo.

Pogoji

Z možnostjo Razmere lahko ročno vnesete vremenske pogoje, pogoje na polju in opombe med delom na polju.

OPOMBA: Če je postaja Mobile Weather aktivna, je ročna dokumentacija vremenskih pogojev onemogočena.

Nastavitve delovnega načrta



PC29324—UN—28NOV23

Nastavitve delovnega načrta

- A**—Odstrani zaključene in izbrisane delovne načrte
B—Samodejna aktivacija delovnega načrta

Odstrani dokončane in izbrisane delovne načrte (A) – ko je ta nastavek omogočen, se enkrat, ko delovni načrt doseže 90 % dokončanja ali ni bil uporabljen vsaj 2

tedna, označi kot zaključen in odstrani iz seznama delovnih načrtov.

Samodejna aktivacija delovnega načrta (B) – ko je ta nastavek omogočen, se takoj, ko je vneseno polje, za katerega obstaja delovni načrt, ta samodejno aktivira. Vendar, če so prisotne kakršne koli težave, jih je treba rešiti, da ta nastavek pravilno deluje.

ch177nn,1701679375548-82-04DEC23

Skupni podatki o delu



Skupni podatki o delu

PC28770—UN—25AUG22

Skupni podatki so prikazani za dejavno polje in delovni postopek. Če želite spremeniti polja, odprite aplikacijo Polja in meje in nastavite trenutno lokacijo. Z aplikacijo Upravitelj postavitve dodajte module skupnih podatkov o delu na izvajalni strani.

Pomaknite se v meni Skupni podatki o delu

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Skupni podatki o delu.

Delovni postopek

Če se beleži več delovnih postopkov, s preklapljanjem izberite ustrezno vrsto postopka.

Če je za postopek zabeleženih več različic ali izdelkov, so za skupnimi vrednostmi za polje navedene vrednosti za vsakega od njih.

OPOMBA: Drugi specifični skupni podatki o delu so na voljo za določene stroje in priključke. Za dodatne informacije glejte zaslonsko pomoč.

OPOMBA: Nekatere skupne vrednosti dela morda ne bodo vidne zaradi konfiguracije stroja ali priključka ali nepravilne kalibracije.

Površina

Površina je skupna obdelana površina, medtem ko je bilo vklopljeno snemanje dela. Izračun temelji na delovni širini priključka, hitrosti vožnje stroja in času dela.

Preostalo območje je delež polja, ki še ni bil obdelan. Izračun zahteva zunanjo mejo in upošteva notranje meje.

Čas

Čas prikazuje, koliko časa je bilo vklopljeno snemanje

dela za trenutni postopek, izmerjeno na desetinko ure natančno.

Preostali čas je ocenjeni čas do konca obdelave dela na podlagi preostalega območja in časa, ki je bil potreben za obdelavo zaključenega dela polja.

Razmerje

Razmerje je skupna količina porabljenih semen ali izdelka, deljena s površino delovnega območja.

Skupna poraba

Skupna poraba je skupno porabljeno število semen oziroma izdelka.

Izdelek

Preostali izdelek je količina izdelka, ki je zahtevana za zaključek dela. Izračuna se tako, da se površina, ki je še na voljo, pomnoži s stopnjo nanosa.

OPOMBA: Če uporabljate suho mešanico ali mešanico v posodi, je navedena količina za celotno mešanico v posodi in ne za posamezne sestavine.

Gorivo

Gorivo je količina porabljenega goriva med snemanjem dela.

Skupne vrednosti tovara

Možnost Skupne vrednosti tovara prikazuje izbrane podatke o žetvi na tovor požete poljščine. Kadar so na voljo več kot tri skupne vrednosti tovara, lahko upravljavec izbere tiste skupne vrednosti, ki jih želi prikazati. Izbrati je treba točno tri vrednosti.

Skupne vrednosti modulov

Skupne vrednosti oz. seštevki modulov prikazujejo izbrane podatke za modul bombaža. Kadar so na voljo več kot štiri vrednosti modula, lahko upravljavec izbere tiste skupne vrednosti, ki jih želi prikazati.

Skupne vrednosti skupne rabe

Skupne vrednosti dela je mogoče dati v skupno rabo s funkcijo deljenja podatkov o delu na polju. Skupne vrednosti skupne rabe postopoma posodobijo prikazovalnik in ko so prejete informacije drugih članov skupine. Za več informacij o tem, kako se pridružiti delovni skupini, glejte Zaslonsko pomoč za pripravo za delo.

Skupne vrednosti po meri

Glejte zgodovino dela za polje ali skupino polj znotraj izbranega datumskega razpona. Skupne vrednosti po meri je mogoče filtrirati glede na stranko/kmetijo/polje, poljščino, delovni postopek, mešanico v posodi in izdelek.

ch177nn,1701679375500-82-04DEC23

Skupni podatki o delu



PC21878—UN—24NOV15

Skupni podatki o delu

Skupni podatki so prikazani za dejavno polje in delovni postopek. Če želite spremeniti polja, odprite aplikacijo Polja in meje in nastavite trenutno lokacijo. Z aplikacijo Upravitelj postavitev dodajte module skupnih podatkov o delu na izvajalni strani.

Pomaknite se v meni Skupni podatki o delu

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Skupni podatki o delu.

Delovni postopek

Če se beleži več delovnih postopkov, s preklapljanjem izberite ustrezno vrsto postopka.

Če je za postopek zabeleženih več različic ali izdelkov, so za skupnimi vrednostmi za polje navedene vrednosti za vsakega od njih.

OPOMBA: Drugi specifični skupni podatki o delu so na voljo za določene stroje in priključke. Za dodatne informacije glejte zaslonsko pomoč.

Površina

Površina je skupna obdelana površina, medtem ko je bilo vklopljeno snemanje dela. Izračun temelji na delovni širini priključka, hitrosti vožnje stroja in času dela.

Preostalo območje je delež polja, ki še ni bil obdelan. Izračun zahteva zunanjo mejo in upošteva notranje meje.

Čas

Čas prikazuje, koliko časa je bilo vklopljeno snemanje dela za trenutni postopek, izmerjeno na desetinko ure natančno.

Preostali čas je ocenjeni čas do konca obdelave dela na podlagi preostalega območja in časa, ki je bil potreben za obdelavo zaključenega dela polja.

Razmerje

Razmerje je skupna količina porabljenih semen ali izdelka, deljena s površino delovnega območja.

Skupna poraba

Skupna poraba je skupno porabljeno število semen oziroma izdelka.

Izdelek

Preostali izdelek je količina izdelka, ki je zahtevana za zaključek dela. Izračuna se tako, da pomnožite preostalo površino in stopnjo nanosa.

OPOMBA: Če uporabljate zmes v posodi, je količina navedena kot zmes celotne posode, ne kot posamezne sestavine.

Gorivo

Gorivo je količina porabljenega goriva med snemanjem dela.

Skupne vrednosti tovara

Možnost Skupne vrednosti tovara prikazuje izbrane podatke o žetvi na tovor požete poljščine. Kadar so na voljo več kot tri skupne vrednosti tovara, lahko upravljavec izbere tiste skupne vrednosti, ki jih želi prikazati. Izbrati je treba točno tri vrednosti.

Skupne vrednosti modulov

Skupne vrednosti oz. seštevki modulov prikazujejo izbrane podatke za modul bombaža. Kadar so na voljo več kot štiri vrednosti modula, lahko upravljavec izbere tiste skupne vrednosti, ki jih želi prikazati.

Skupne vrednosti skupne rabe

Skupne vrednosti dela je mogoče dati v skupno rabo s funkcijo deljenja podatkov o delu na polju. Skupne vrednosti skupne rabe postopoma posodobi prikazovalnik in ko so prejete informacije drugih članov skupine. Za več informacij o tem, kako se pridružiti delovni skupini, glejte Zaslonsko pomoč za pripravo za delo.

Skupne vrednosti po meri

Glejte zgodovino dela za polje ali skupino polj znotraj izbranega datumskega razpona. Skupne vrednosti po meri je mogoče filtrirati glede na stranko/kmetijo/polje, poljščino, delovni postopek, mešanico v posodi in izdelek.

AL70325,0000690-82-20JUL21

Pogled zemljevida je mogoče dodati stranem za izvajanje z uporabo več modulov različne velikosti v Upravljalniku postavitev.

Pojdite v zemljevide

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Zemljevidi.

Zemljevidi podatkov o delu

OPOMBA: Zemljevidi podatkov o delu se počistijo, ko se novo delo začne. Za informacije o začetku novega dela glejte Priprava za delo v tem razdelku ali Zaslonsko pomoč za pripravo za delo.

Podatki o delu vključujejo informacije o hitrosti, vrsti izdelka in pokritosti (stanje dela). Podatki se zapišejo glede na položaj GPS in čas.

V datotekah s podatki za delo so naslednje informacije:

- Čas
- zemljepisno dolžino in širino,
- dviganje,
- ime polja (če ga je nastavil uporabnik),
- Pokritost
- dokumentacija,

Za posamezno ime polja pri snemanju podatkov o delu ni omejitve velikosti. Edina omejitev je zmogljivost pomnilnika prikazovalnika. Razpoložljiv pomnilnik prikazovalnika je na voljo v Središču za stanje na glavni strani.



PC28772—UN—25AUG22

Zemljevidi

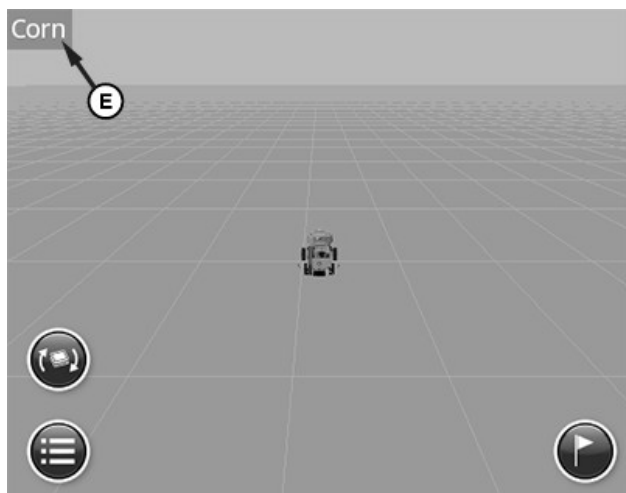


Zemljevidi

PC28771—UN—25AUG22

Aplikacija za zemljevid se uporablja za prikaz prostorskih razsežnosti, kot so naslednje:

- Vodenje
- Podatki o pokritosti in delu
- Recepti z zemljevidom



PC28819—UN—20SEP22

- A—Gumb Preklop plasti zemljevida
- B—Gumb Legenda
- C—Gumb Plasti
- D—Gumb Zastavice
- E—Preklopni gumb delovanja

Izberite gumb za preklop plasti zemljevida (A), da preklopite med vrstami zemljevida. Informacije, prikazane v legendi, se spremenijo glede na izbrano vrsto zemljevida. Pritisnite gumb Legenda (B), da prikazete legendo zemljevida. Gumb plasti (C) je v meniju legende. Pritisnite gumb plasti za preklop med delovnimi plastmi zemljevida. Za nastavitve minimalnih in maksimalnih vrednosti razpona legende uredite legendo zemljevida.

Pritisnite gumb za zastavice (D), da izberete vrsto zastavice, ki jo želite dodati zemljevidu. Izbrana vrsta zastavice je dodana zemljevidu ali, v primeru zastavic površine in zastavic črte, se prične snemanje. Vrste zastavic je mogoče ustvariti v aplikaciji Zastavice.

Pritisnite gumb za preklapljanje med postopki (E), da preklopite med zemljevidi podatkov o delu, ko je v teku več delovnih postopkov.

Zemljevid pokritosti

Podatki o pokritosti prikažejo mesto, kjer je treba opraviti delo. Področje, na katerem je potekalo delo, je prikazano s svetlo modro, območje, na katerem je potekalo delo več kot enkrat, pa temno modro. Zemljevid pokritosti se ujema s skupno obdelano površino v Nadzorniku dela.

Podatki o delu so prikazani na zemljevidu za polmer 3,21 km (2 mi) v vseh smereh od trenutne GPS-lokacije.

Zemljevid pokritosti je na voljo za vse prikazovalnike 4. generacije. Za snemanje podatkov o pokritosti je potreben sprejemnik StarFire.

Zemljevid recepta

Zemljevidi receptov vsebujejo informacije o ciljni količini za upravljanje območij znotraj polja. Prikazovalnik jih uporablja za samodejno spreminjanje ciljne količine pri delu v vsakem območju upravljanja.

Recepte lahko s funkcijo Upravitelj datotek uvozite v prikazovalnik kot datoteke Shape in jih prikazete na zemljevidu tako, da jih izberete v nastavitvi Priprava za delo. Zemljevidi podatkov za delo se prikažejo na zemljevidih za recepte.

Ničelna količina recepta se na zemljevidu prikaže črno. Ničelne količine v receptu izklopijo razdelke v Upravljanju razdelkov.

Dodatne vrste zemljevidov

Zemljevid količine

Zemljevid količine kaže količino, prejeto iz krmilnika stroja ali krmilne enote priključka. Če ste površino pokrili večkrat, se prikaže količina za zadnji prehod.

Zemljevid pridelka

Zemljevid pridelka prikazuje povprečno vrednost pridelka, prejeto iz senzorja masnega pretoka.

Zemljevid vlage

Zemljevid vlage prikazuje povprečno vlažnost požetega pridelka, pridobljeno iz senzorja vlažnosti.

Zemljevid smeti

Zemljevid smeti prikaže meritev neketijskega materiala iz sistema zaznavanja.

Zemljevid sorte

Zemljevid sorte prikazuje sorto posejane poljščine na polju. Za ločevanje sort je uporabljenih do deset različnih barv. Če je zabeleženih več kot deset sort, se barve ponovijo.

Prikazovalnik 4. generacije dokumentira in prikazuje sorto, ki jo žanjete, na sredini delovne širine glave. Če je sredina hedra postavljena na mesto, za katerega na zemljevidu iskalnika sort ni definirana sorta, se na prikazovalniku kot sorta dokumentira in prikaže "---".

Zemljevid izdelkov

OPOMBA: Zemljevid izdelkov se prikaže samo med izvajanjem enega postopka nanašanja tekočine.

Zemljevid izdelkov prikazuje izdelke ali mešanice v rezervoarju, ki se uporabljajo za polje. Za ločevanje med izdelki in mešanicami v rezervoarju je uporabljenih do deset različnih barv. Če je zabeleženih več kot deset izdelkov in mešanic v posodi, se barve ponovijo.

ch177nn,1685617646127-82-01JUN23

Zastavice



Zastavice

PC28773—UN—25AUG22

OPOMBA: Če je bila delovna točka določena, je zastavica posneta na delovni točki. Če ni določena nobena delovna točka, je zastavica posneta neposredno pod sprejemnikom GPS.

ch177nn,1740717836387-82-27FEB25

Zastavice se uporabljajo za označevanje pomembnih točk na polju. Te točke lahko uporabite za usmerjanje ali dokumentacijo.

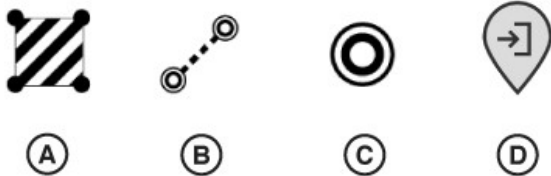
Zastavice obvestijo upravljavce v kabini, če njihova trenutna pot stroja seka označeno območje, točko ali črto, kar jim omogoča takojšnje prilagajanje, če je to potrebno.

OPOMBA: Opozorilo zastavice, ki je nameščena na avtonomnem polju, ne bo vplivalo na delovanje stroja, ki deluje v načinu avtonomije. Če želite, da se avtonomni stroj izogne določenemu območju ali predmetu, uporabite meje.

Pomik na Zastavice

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite Zastavice.

Vrste oblik zastavic



PC620658—UN—17MAY24

- A—Zastavica površine
- B—Zastavica črte
- C—Zastavica točke
- D—Vhodna zastavica

- Površina (A) – za označevanje pomembnih površin, na primer s plevelom zaraslih površin ali nizkih točk polja.
- Črta (B) – za označevanje črt na polju, kot so črte površin ali ograje.
- Točka (C) – označujejo določene točke na polju, na primer skale ali mesta, kjer je v nanašalniku zmanjkalo izdelka.
- Zastavica vhoda (D) – označite vstopno točko stroja na polju.

Dajanje v skupno rabo

Dajanje v skupno rabo



PC28774—UN—25AUG22

Dajanje v skupno rabo

OPOMBA: Za optimalno delovanje morajo vsi prikazovalniki in mobilni telematski prehodi (MTG-ji) uporabljati isto različico programske opreme.

OPOMBA: Deljenje aplikacij deluje med prikazovalniki 4. generacije in G5.

Aplikacijo Skupna raba je mogoče uporabiti za skupno rabo podatkov med stroji. Skupna raba podatkov omogoča največ šestim uporabnikom, da si delijo podatke o vodilnih črtah in zemljevidih pokritosti pri delu na istem polju. Za pridružitve skupni morajo uporabniki odpreti zavihek seznama del v aplikaciji Priprava za delo. Za skupno rabo črt vodenja mora upravljavec krmariti do aplikacije Vodenje AutoTrac.

Pošiljanje in sprejemanje podatkov o delu v skupni rabi se izvaja v 30-sekundnih segmentih. Vključno s prenosom podatkov prikazovalnik običajno sprejema podatke o pokritosti od članov skupine vsakih 30 sekund. Položaj članov skupine pa se posodobi vsakih 6 sekund.

OPOMBA: Čas prenosa podatkov je odvisen od kakovosti brezžične povezave.

Ko omogočite aplikacijo Skupna raba, se naslednje informacije delijo med prikazovalniki:

- Črte vodenja (samo ravne in krožne sledi)

OPOMBA: Ravni sledi, ustvarjenih z načini Dostop stroja A + B, Dostop stroja A + smer in Zemljepisna dolžina/širina dostopa stroja + smer, ni mogoče dati v skupno rabo.

- Zemljevidi pokritja
- Zemljevidi, kot se uporabljajo

Pokrivanje, prekrivanje, skupno pokrivanje in skupno prekrivanje so prikazani z enoličnimi barvami. Zemljevidi pokritosti v skupni rabi so vidni na nekaterih modulih izvajalnih strani in v aplikacijah Vodenje AutoTrac in Zemljevidi.

Zahteve za skupno rabo položaja stroja in črt vodenja:

OPOMBA: Za najboljše rezultate uporabite raven popravka SF2 ali višjo. Uporaba ravni SF1 lahko povzroči neželene premike pri sledih vodenja in pokritosti v skupni rabi, kar lahko negativno vpliva na delovanje AutoTrac in Nadzora razdelkov.

- Funkciji Samodejna sinhronizacija podatkov in Sprejem podatkov delovne skupine sta vklopljeni v aplikacijah Skupna raba ali Upravitelj datotek.
- Potreben je MTG z aktivno naročnino na JDLINK Connect.
- Potreben je 4600 CommandCenter ali univerzalni prikazovalnik 4640 z aktivacijo skupne rabe podatkov na polju.
- Potreben je G5 CommandCenter ali univerzalni prikazovalnik G5 z veljavno licenco za skupno rabo podatkov na polju.
- Vsi prikazovalniki 4. generacije in G5 v delovni skupini so povezani z isto organizacijo John Deere Operations Center.
- Delovna skupina mora uporabljati isti ID dela.
- Uporabniki morajo imeti nastavljene enake podatke o stranki, kmetiji in polju.

Dodatne zahteve za skupno rabo zemljevidov pokritosti in podatkov o delu:

- Uporabniki morajo imeti nastavljene enake podatke o poljščini, izdelku ali mešanici v rezervoarju.

OPOMBA: Če se uporabljajo recepti, morajo upravljavci imeti nastavljen enak recept. Pri zračnih vozičkih z več rezervoarji mora biti Konfiguracija rezervoarja enaka za vse vozičke v delovni skupini.

OPOMBA: Zemljevide pokritosti si lahko med seboj delijo stroji, ki uporabljajo eno upravljanje razdelka za postopek nanašanja tekoče snovi in nanšajo različne izdelke ali mešanice v rezervoarju. Sistem se samodejno ne pridruži skupini. Upravljavec se mora ročno pridružiti ostalim strojem, tako da izbere ustrezno delovno skupino s seznama dela v skupni rabi.

OPOMBA: Pred začetkom novega dela morajo vsi upravljavci strojev izbrati možnost Novo delo, da izbrišejo lokalni prikaz pokritosti na polju. Poleg tega mora en določen upravljavec prikazovalnika izbrati možnost Nova skupina, da ponastavi skupni prikaz pokritosti. Ko je to opravljeno, se lahko preostali prikazovalniki pridružijo novo ustvarjeni skupini. Ko zaključite te korake, bo funkcija skupne rabe podatkov na polju delovala, kot je pričakovano, za novo delovno sejo.

ZIDXX1X,1749804241746-82-13JUN25

Delovni monitor

Delovni monitor



Delovni monitor

PC28775—UN—25AUG22

ustreza trenutnemu delu, pritisnite gumb Uredi in spremenite izbran sprožilec. Za več informacij glejte poglavje Profil opreme.

OPOMBA: Če je sprožilec snemanja nastavljen na ročno, se lahko snemanje dela vklopi s pritiskom gumba za snemanje.

DX,PC,WORKMON,REC-82-23DEC15

OPOMBA: Nekatero vrednosti, specifične za stroj in delovanje, morda niso vidne zaradi konfiguracije stroja ali priključka ali pomanjkanja pravilne kalibracije.

Delovni monitor prikazuje povprečne in skupne vrednosti za posamezne stroje in delovne postopke. Izberite vrednost na strani za pogled v pojavnem oknu samo te vrednosti. Vsako od teh vrednosti lahko postavite na glavno stran za izvajanje.

Uporabite gumb za ponastavitev na dnu strani za izbris vseh vrednosti, razen instantnih vrednosti. Poleg gumba je naveden datum in čas zadnje ponastavitve.

Desno od gumba Ponastavi kaže Snemanje dela, ali je nadzornik dela dejaven in trenutno šteje. Utripajoča luč kaže, da deluje.

Pomaknite se na Nadzornik dela

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Nadzornik dela.

OPOMBA: Univerzalni prikazovalniki 4. generacije ne prikazujejo trenutnih vrednosti pridelka. Za prikaz trenutne vrednosti pridelka uporabite glavni prikazovalnik stroja (na naslonu za roko).

ZIDXK1X,1749804664015-82-13JUN25

Snemanje dela

Ko je snemanje dela vklopljeno, se snemanje karte in števcov, ki zahtevajo sprožilec snemanja, združi. Števci, ki zahtevajo snemanje dela, vključujejo:

- Obdelana površina
- Delovni čas
- Storilnost
- Povprečna poraba goriva na površino
- Povprečno hitrost dela

Izberite snemanje dela v spodnjem desnem kotu za ogled nastavitve za snemanje v pojavnem oknu.

Status snemanja temelji na trenutno izbranem sprožilcu snemanja v Profilih opreme. Če sprožilec snemanja ne

Stroj v prostem teku

Opis delovanja mirovanja stroja



PC620652—UN—15MAY24

Opis delovanja mirovanja stroja

Aplikacija Stroj v prostem teku dokumentira razlog, zakaj je stroj v prostem teku. Ko se stroj za določeno obdobje popolnoma ustavi pri 0 km/h (0 mph), se na prikazovalniku prikaže pojavno okno, ki upravljavca pozove, naj navede razlog za prosti tek stroja.

Pojavno okno vsebuje seznam razlogov za prosti tek, med katerimi lahko izbirate. Razlogi se razlikujejo glede na vrsto stroja in delovanje, ki ga zazna prikazovalnik. Ko je izbran razlog za prosti tek, je razlog poslan povezani organizaciji v središču John Deere Operations Center.

Zbrane podatke je mogoče analizirati v središču Operations Center za sprejetje utemeljenih odločitev za izboljšanje učinkovitosti.

Pomik na funkcijo Stroj v prostem teku

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Stroj v prostem teku.

OPOMBA: Za več informacij o razlogih za prosti tek glejte zaslonsko pomoč.

bvvmsit,1715251816294-82-14MAY25

Upravljanje voznih prog

Upravljanje voznih prog



PC620653—UN—10MAY24

Upravljanje voznih prog

ISOBUS nadzira in si lasti upravljanje voznih prog. Krmilnik za naloge John Deere zagotavlja samo podatke GNSS in podatke o sledih vodenja.

OPOMBA: Za več informacij o progah na polju glejte zaslonsko pomoč.

ch177nn,1740663913543-82-27FEB25

Proge na polju so določene poti ali gosenice na polju, kjer se stroji, kot so traktorji ali škroplilniki, premikajo med sajenjem, škropljenjem ali žetvijo. Proge na polju se običajno ustvarijo in zabeležijo med sajenjem.

Aplikacija Nadzor prog na polju ustvari in upravlja uporabo prog znotraj polja. Nadzor prog na polju deluje z Nadzorom sekcij.

Uporabite Nadzor prog na polju, da optimizirate delo na polju z natančnimi vzorci prog na polju in upravljate premikanje opreme. Nadzor prog na polju se lahko uporablja za zmanjšanje zbitosti tal, zmanjšanje škode na poljščinah in izboljšanje operativne učinkovitosti.

OPOMBA: Funkcije, kot so krivulje AB in Autopath, niso združljive z Upravljanjem voznih prog.

Pomaknite se na Nadzor prog na polju

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Nadzor prog na polju.

Ravni voznih prog

V skladu s standardom ISOBUS ima upravljanje voznih prog tri ravni:

- **Raven 1** – osnovno upravljanje voznih prog pri uporabi ravnih sledi. Priključek deluje kot glavni upravljaivec, ki vozniku omogoča neposredno upravljanje nastavitev voznih prog s sistemom GPS stroja (sistem za globalno določanje položaja).
- **Raven 2** – delo z asimetričnim ritmom. Omogoča tudi shranjevanje nastavitev voznih prog na prikazovalniku. Vendar priključek ostaja glavni upravljaivec, kar zagotavlja enotno delovanje.
- **Raven 3** – vnaprej določene vozne proge lahko upravljajo priključek tako, da samodejno vklopi/izklopi vozne proge. Ta raven vključuje napredne funkcionalnosti za avtomatizacijo.

Trenutno je upravljanje voznih prog združljivo s funkcionalnostjo ISOBUS Tramline Level 1. Takoj ko sistem zazna, da je priključek ISOBUS skladen z vozno progo ravni 1, lahko sistem izbere samodejni način. V samodejnem načinu priključek izračuna vozne proge na podlagi vhodnih podatkov iz sistema GNSS (globalni navigacijski satelitski sistem). V tej fazi priključek

Nadzor stroja

Nadzornik stroja



Nadzornik stroja

PC28820—UN—20SEP22

Aplikacija "Nadzornik stroja" prikazuje podatke o delovanju in učinku stroja. Skupine vrednosti vključujejo:

- Hitrost in moč
- Gorivo in tlak
- Temperatura
- Električna
- Ure

OPOMBA: Vrednosti, ki so na voljo v vsaki skupini so odvisne od modela stroja.

Izberite zavihke na levi strani za preklap med skupinami. Izberite vrednost za pogled v pojavnem oknu samo te vrednosti.

Če vrednost ni na voljo, se prikaže poševnica.

Pomik do Nadzornik stroja

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo za nadzor stroja.

cl47125,1664222427306-82-27SEP22

Nadzor prekrivanja

Nadzor prekrivanja

Nadzor prekrivanja samodejno prilagodi širino glave, ko se stroj za žetev premika po površini, ki je že bila požeta. Ta funkcija izboljšuje natančnost podatkov o površini in količini pridelka.

Pomaknite se na Nadzor prekrivanja

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Upravljanje prekrivanja.

Če uporabljate druge glave, ki so 15,2 m (50 ft) ali manjše, se deli glave samodejno razdelijo v odseke po 15,2 cm (6 in). Glave, ki so večje kot 15,2 m (50 ft), imajo 100 odsekov, ki so enakomerno razporejeni po širini glave.

Nadzor prekrivanja zagotavlja, da požeta površina ne sega izven meja polja ali v notranji rob.

- Zunanji rob – za polje je mogoče določiti samo en zunanji rob.
- Notranji rob – za polje je mogoče določiti in poimenovati več notranjih robov.

Robovi so sicer neobvezni, vendar so lahko uporabni pri uporabi nadzora prekrivanja. Zunanji rob lahko na primer pomaga zagotoviti, da se površina izven polja ne vključi v izračun izplena, kadar del glave ali ploščadi sega preko roba. Podobno notranji rob pomaga, da so odseki izključeni, ko zapeljete preko vode.

AL70325,000055B-82-12SEP19

Nadzor ročnega prekrivanja

Nadzor ročnega prekrivanja razdeli glavo na segmente, imenovane skupine. Medvrstične glave se privzeto nastavijo na eno skupino na vrsto in jih ni mogoče spremeniti. Glave s ploščadjo je mogoče konfigurirati z 2–24 skupinami.

Upravljevec lahko ročno vklopi in izklopi posamezne skupine, da uskladi mesto, kjer poljščina vstopa v glavo. Ročni nadzor prekrivanja je združljiv s samodejnim nadzorom prekrivanja. Ročno izklapljanje skupine preglasi vsa druga stanja za tisto skupino. Ročni nadzor prekrivanja pomaga izboljšati natančnost dokumentiranja v razmerah, ki niso razmere, ko predhodno prekrivanje ali meja prepreči poljščini, da vstopi v določeni del glave.



(A)



(B)

PC28776—UN—25AUG22

A—Omogoči vse

B—Onemogoči vse

Pritisnite gumb Omogoči vse (A), da omogočite vse skupine.

Pritisnite gumb Onemogoči vse (B), da onemogočite vse skupine.



PC28777—UN—25AUG22

Preklopni gumb levo/desno

OPOMBA: Preklopni gumb levo/desno se prikaže samo, kadar je na voljo 13 ali več skupin.

Prikazovalnik prikaže do 12 gumbov za skupine hkrati. Pritisnite preklopni gumb levo/desno, da prikažete skupine na levi ali na desni strani glave. Pritisnite gumb za skupine, da vklopite ali izklopite posamezno skupino.

Omogočene skupine so zelene. Ročno onemogočene skupine so črne. Skupine, ki jih Nadzor prekrivanja samodejno onemogoči, so obarvane zeleno in belo.

AL70325,000059B-82-27SEP22

Upravljanje razdelkov

Upravljanje razdelkov



PC28778—UN—25AUG22

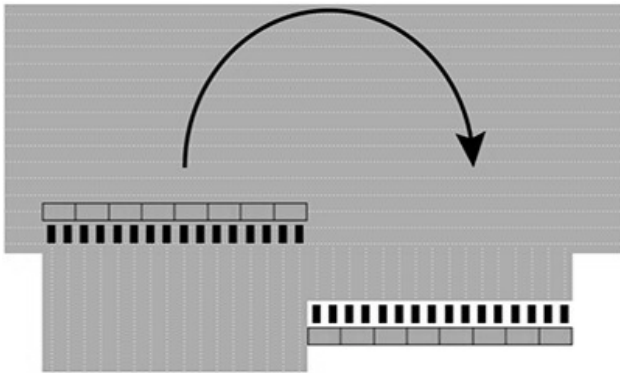
Upravljanje razdelkov

Upravljanje razdelkov John Deere samodejno vklopi in izklopi razdelke stroja ali priključka, da zmanjša prekrivanje ter izboljša upravljanje nanosa. Upravljanje razdelkov zahteva naslednje dele:

- Sprejemnik globalnega navigacijskega satelitskega sistema (GNSS) (če uporabljate sprejemnik StarFire, je priporočljiva vsaj natančnost signala SF2)
- aktivacija upravljanja razdelkov,
- Stroj ali priključek z enoto, ki podpira Upravljanje razdelkov (združljivost lahko preverite pri proizvajalcu priključka).

Iskanje menija Upravljanje razdelkov

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Upravljanje razdelkov.



PC28779—UN—25AUG22

Razdelki sejalnika

Upravljanje razdelkov samodejno upravlja razdelke stroja ali priključka pri vstopu v prej pokrita območja ali izhodu iz njih. Razdelki se izključijo, ko vstopite na območje pokritosti, in se znova vključijo, ko vstopite na območje brez pokritosti. Zemljevid pokritosti prikazuje predhodno pokrita območja tako, da zabeleži, kje je stroj ali priključek že bil na polju. Svetlo modro območje pokritosti prikazuje enojni prehod skozi polje. Vsakršno prekrivanje je označeno s temno modrim območjem pokritosti.

Upravljanje razdelkov določa, kdaj vklopiti ali izklopiti razdelek, glede na naslednje dejavnike:

- GPS-položaj

- Zemljevid pokritosti
- Odmiki stroja in priključka
- Stanje razdelka
- Nastavitve prekrivanja
- Mehanska zakasnitev
- Meje polja
- Meje robov polja

Upravljanje razdelkov pošlje obvestilo vodila CAN v krmilno enoto stroja ali priključka, da spremeni stanje razdelka. Razdelek se vklopi, da nanese izdelek na območje. Nato se izklopi, da prepreči nanašanje izdelka na isto območje. Pri tem ni omejitve razdalje od mesta, kjer se je na polju začelo nanašanje.

OPOMBA: Nekateri uporabniki povežejo dve ločeni polji v eno, tako da med njimi ustvarijo "zemeljski most". Izdelek se lahko še vedno nanaša na tem pasu zemljišča, če pustite vključeno upravljanje razdelkov. Da bi preprečili nepričakovano pokritost, upravljanje razdelkov ali glavno stikalo vedno izklopite, kadar se vozite med polji.

Natančnost upravljanja razdelkov

Na zmogljivost upravljanja razdelkov vplivajo naslednji dejavniki:

- Točnost GPS prejšnjega zemljevida pokritosti
- Trenutna natančnost sistema GPS
- Nastavitve Profil stroja in Profil priključka
- Stalna hitrost in smer pri vstopu in izstopu iz območja pokritosti

Združljivost

Upravljanje razdelkov je združljivo s priključki s funkcionalnostjo TC-SC (krmilnik za opravila in upravljanje razdelkov) s certifikatom ISOBUS združenja AEF (Agricultural Industry Electronics Foundation). Za več informacij o združljivosti specifičnih strojev in priključkov John Deere glejte opombe ob izdaji za prikazovalnike 4. generacije.

Več prikazovalnikov

Upravljanje razdelkov zahteva komunikacijo krmilne enote priključka, krmilnik za opravila pa se ne more izvajati na dveh priključenih prikazovalnikih. Stanje krmilnika za naloge lahko vidite v nastavitvah za več prikazovalnikov.

Glavno stikalo upravljanja razdelkov



PC28780—UN—25AUG22

Glavno stikalo upravljanja razdelkov

Izberite Glavno stikalo, da vklopite Upravljanje razdelkov. Stikalo lahko postavite tudi v vrstico z bližnjicami z aplikacijo Upravljalnik postavitev.

Meje



PC28812—UN—20SEP22

Meje

Zunanji robovi

Označite potrditveno polje Zunanje, če želite uporabljati zunanje meje. Nadzor razdelkov izklopi razdelke, ki so zunaj črt zunanjih meja.

Notranje meje

Označite potrditveno polje Notranje, če želite uporabljati notranje meje. Nadzor razdelkov izklopi razdelke, ki so znotraj črt notranjih meja.

OPOMBA: Če ste preklicali izbiro obeh vrst meja, Nadzor razdelkov prezre meje in uporabi samo predhodno prekrivanje, da vklopi in izklopi razdelke.

Krmilno stikalo robov polja



PC28781—UN—25AUG22

Stikalo Krmiljenje roba polja in odmik roba polja

Uporabite stikalo Krmiljenje roba polja, da vklopite Krmiljenje roba polja.

Izberite odmik, da spremenite dimenzijo roba polja. Spremembe roba polja se shranijo v trenutno polje.

OPOMBA: Nadzor roba polja zahteva, da označite eno ali obe meji. Če počistite izbiro tako notranje kot tudi zunanje meje, se funkcija Nadzor roba polja samodejno izklopi.

Če izberete eno vrsto meje, Nadzor robov polja prezre robove polja, ki so povezani s to mejo.

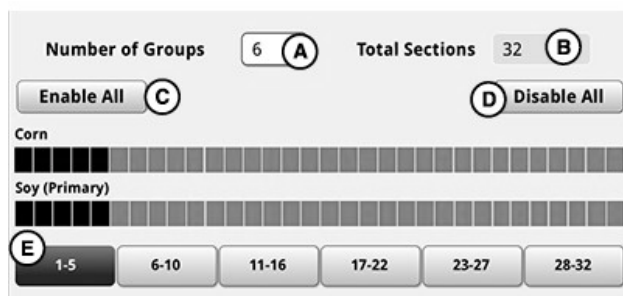
Ročno upravljanje razdelkov



PC28653—UN—29SEP22

Ročno upravljanje razdelkov

Uporabite ročno upravljanje razdelkov, da vklopite ali izklopite skupine razdelkov. Izberite Ročno upravljanje razdelkov, da odprete stran za ročno upravljanje razdelkov.



PC28654—UN—29SEP22

Stran za ročno upravljanje razdelkov

- A—Število skupin
- B—Skupaj razdelkov
- C—Omogoči vse
- D—Onemogoči vse
- E—Skupine razdelkov

- Število skupin (A) – število skupin, v katerih so razdelki razdeljeni. To vrednost določi upravljavec.
- Skupaj razdelkov (B) – število razdelkov, ki se jih lahko uporablja pri priključku. Stroj ali priključek določi vrednost, ki je ni mogoče spreminjati.
- Omogoči vse (C) – omogoči vse razdelke.
- Onemogoči vse (D) – onemogoči vse razdelke.
- Skupine razdelkov (E) – omogoča ali onemogoča razdelke znotraj skupine.

ch177nn,1740633831844-82-26FEB25

Napredne nastavitve



Ikona za nastavitve

PC15305—UN—19MAR13

Izberite ikono nastavitve na vrhu aplikacije Nadzor razdelkov, da konfigurirate napredne nastavitve.

Neprekinjeno oranje

Neprekinjeno oranje uporabite, če želite orodje za oranje pustiti v zemlji, ko se vračate čez predel, ki ste ga že zorali. To se uporablja, če želite odstraniti kolesnice prejšnjega prehoda. Ta funkcija je na voljo samo, če uporabljate priključek za oranje z nadzorom razdelkov.

Diagnostika zemljevida

Diagnostika zemljevida prikaže funkcijo napovedovanja Upravljanja razdelkov. Funkcija napovedovanja se obarva belo, če razdelki prejmejo ukaz za izklop, in oranžno, če razdelki prejmejo ukaz za vklop.

Za čim večjo natančnost ohranite stalno hitrost in smer, ko vstopate in izstopate iz prehodnega območja, kjer Upravljanje razdelkov vklopi ali izklopi razdelke. Spreminjanje hitrosti ali smeri med točko, ko funkcija napovedovanja prečka prehodno območje in točko, ko delovna točka prečka prehodno območje, lahko povzroči neželene vrzeli ali prekrivanja v pokritosti. Uporabite diagnostiko zemljevida, da preverite, ali je okno funkcije napovedovanja stabilno, ko stroj vozi pri stalni hitrosti in v isto smer.

OPOMBA: Pri nizkih hitrostih in zelo nizkih časih mehanskih zamikov je morda napovedovanje zelo blizu ali se prekriva z zeleno vrstico delovne točke.

AL70325,000059D-82-07NOV19

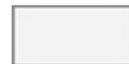
Modul stanja razdelka

Enota stanja razdelka se uporablja za ugotavljanje, ali je upravljanje razdelkov ukazalo vklop ali izklop posameznih razdelkov. Modul lahko dodate na izvajalno

stran z Upraviteljem postavitve. Možna so naslednja štiri stanja razdelkov:

OPOMBA: Stanje razdelka se ne spremeni glede na količino sejanja za razdelek. Če je kateri od vrst razdelka zmanjkalo semen, se prikaže zelena barva, razen če imajo vsi razdelki za določen pogonski motor ničelno količino. Preverite populacije semen s SeedStar.

Omogočen razdelek (brez nanašanja)



PC28782—UN—29AUG22

Razdelek omogočen – siva z zeleno obrobo

- Orodje sadilnika ali zračnega sejalnika je dvignjeno.
- Sklopki zračnega sejalnika sta izklopljeni.
- Za vse razdelke za določen pogonski motor se javlja ničelna količina.
- Nadzor razdelkov ne ukaže IZKLOPA, See & Spray je omogočen, sistem See & Spray pa ne zazna zelenega rastlinja.

Nanašanje razdelka



PC28783—UN—29AUG22

Uporaba razdelka – sveti zeleno

- Ukazan je bil vklop razdelka.
- Razdelek nanaša izdelek ali semena.
- Nadzor razdelkov ne ukaže IZKLOPA, See & Spray je omogočen, sistem See & Spray pa zazna zeleno rastlinje.

Ukazan izklop razdelka (ni nanašanja)



PC28784—UN—29AUG22

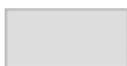
Razdelek ima ukaz za izklop – bele in zelene črte

OPOMBA: Najnižji prag hitrosti vožnje je 0,8 km/h (0,5 mph).

- Hitrost je pod najnižjim pragom hitrosti vožnje.
- Stroj ali pri priključek je znotraj meje notranjega roba polja.
- Stroj ali pri priključek je zunaj zunanje meje roba polja.
- Stroj ali pri priključek je znotraj notranje meje.

- Stroj ali priključek je zunaj zunanje meje.
- Hitrost recepta je nična.
- Stroj ali priključek je nad obstoječo pokritostjo.

Onemogočen razdelek (brez nanašanja) (velja samo za škropilnik)



PC24037—UN—05APR17

Razdelek onemogočen – popolnoma sivo

- Upravljanje razdelkov je onemogočeno.
- Razdelek se upravlja ročno.

Razdelek je označen za izklop (brez nanašanja) (velja samo za škropilnik)



PC24038—UN—05APR17

Razdelek je označen za izklop – svetli črna

- Krmilna enota je izklopila razdelek.

ch177nn,1685617779631-82-01JUN23

Nastavitve prekrivanja

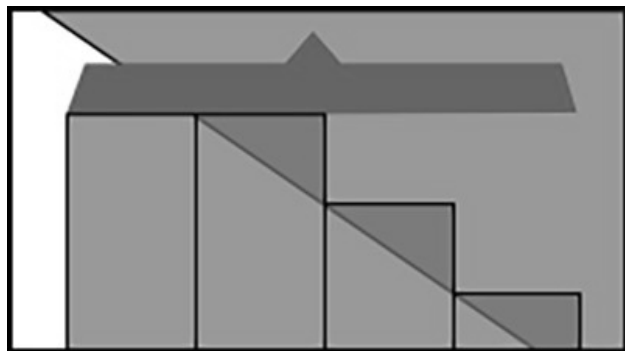
Prekrivanje se zgodi, ko diagonalno prečkate prejšnjo pokritost ali mejo. Količina prekrivanja je odvisna od uporabnika.

Konfigurirajte nastavitve prekrivanja za namerno prekrivanje. S prilagoditvijo zmogljivosti izravnajte nenamerne izpuščene dele in prekrivanje. Za več informacij glejte zaslonsko pomoč o upravljanju razdelkov.

100 % prekrivanje + dodatno

Dodatno prekrivanje zagotavlja nanos izdelka na prejšnje območje nanosa, kar odpravi vrzeli. Dodatno prekrivanje povzroči čezmeren nanos.

100 % prekrivanje – zmanjša izpuščene dele

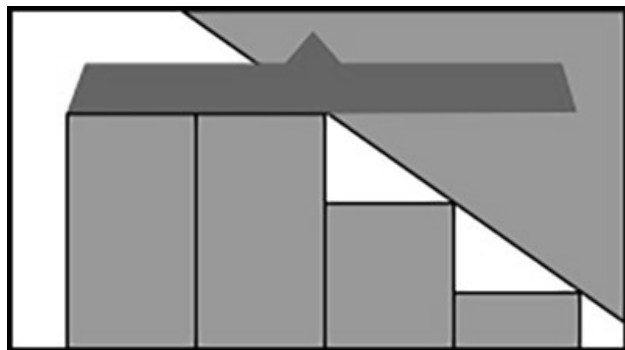


PC28836—UN—11OCT22

100-odstotno prekrivanje – zmanjša izpuščene dele

Zmanjšanje izpuščenih delov zagotovi pokritost izdelka do prejšnjega območja nanašanja, s čimer se zmanjša izpuščeni del. Zmanjšanje izpuščenih delov lahko povzroči čezmeren nanos.

0 % prekrivanje – odpravi prekrivanje



PC28835—UN—11OCT22

0-odstotno prekrivanje – zmanjša prekrivanje

Zmanjšanje prekrivanja zagotavlja, da pokritost izdelka ne sega izven robov prejšnjega območja nanosa. Zmanjšanje prekrivanja lahko povzroči preskakovanje nanosa.

Odstotki od 0 do 100 % zagotavljajo pokritost izdelka v prej pokrito območje na osnovi širine posameznih razdelkov.

AL70325,000055D-82-13OCT22

Nastavitev delovanja

Nastavljanje zmogljivosti se uporablja za popraviljanje vrzeli in prekrivanj izdelka, ki se nanaša na tla. Uporabljata se razdalja in hitrost, s katerima se prilagajajo nastavitve mehanske zakasnitve.

Pred nastavljanjem zmogljivosti poskrbite, da so pravilni naslednji dejavniki:

- Točnost GPS.
- Nastavitve Profil stroja in Profil priključka.
- Uporabnik mora pri vstopu v območje pokritosti in izstopu iz njega vzdrževati stalno hitrost.

Med nastavljanjem zmogljivosti poskrbite za naslednje:

- Med zavoji in prehodi polja vozite z isto hitrostjo.
- Vozite pravokotno na rob polja ali vsaj čim bližje kotu 90 stopinj.
- Če želite dodatno prekrivanje, nastavitev spremenite po nastavljanju zmogljivosti.

Uporabite zaslonsko pomoč za upravljanje razdelkov za navodila o nastavljanju zmogljivosti.

AL70325,0000452-82-21DEC17

Primer nastavitve pred setvijo

OPOMBA: Prepričajte se, da je voziček konfiguriran tako, kot naj bi deloval med sejanjem.

1. Določite konfiguracijo orodja za zrak.
2. Izmerite in vnesite vrednost delovne točke v profil priključka v aplikaciji za nastavitev dela na prikazovalniku 4. generacije:
 - a. Primer 1: Zračni voziček z enim rezervoarjem, speljanim do več vrst. Uporabite lokacijo delovne točke, ki se nahaja na sredini vrst, do katerih je speljan rezervoar 1.
 - b. Primer 2: Zračni voziček z enim rezervoarjem, speljanim do ene vrste. Uporabite lokacijo delovne točke, ki ustreza tej vrsti.
3. Izmerite in vnesite vrednost središča vrtenja v profil priključka v aplikaciji za nastavitev dela na prikazovalniku 4. generacije.

ZIDXK1X,1749804883058-82-13JUN25

Upravitelj datotek

Upravitelj datotek



Upravitelj datotek

PC28785—UN—29AUG22

Upravitelj datotek se uporablja za pošiljanje in sprejem podatkov prikazovalnika. Podatke lahko prenesete brezžično prek Operativnega središča John Deere ali pa jih shranite v pogon USB ter jih uporabite za prenos na druge prikazovalnike oziroma osebne računalnike z ustrezno programsko opremo.

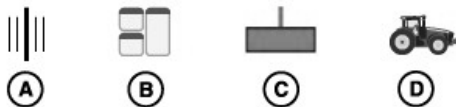
Pomembno je, da podatke redno shranjujete na pogon USB.

Notranji pomnilnik prikazovalnika lahko shrani vse podatke stroja za celo sezono. Pojavilo se bo sporočilo, ko bo 95 % pomnilnika zasedenega. Podatke je treba izvoziti in izbrisati, preden zasedenost pomnilnika preseže 95 %.

Pomik do možnosti Upravitelj datotek

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Upravitelj datotek.

Vrste podatkov



Ikone vrste podatkov

PC28786—UN—29AUG22

- A—Sled vodenja
- B—Datoteke Upravitelja postavitev
- C—Profili priključka
- D—Profili stroja

- Sled vodenja (A) zajemajo črte vodenja in povezana imena strank, kmetij in polj.

OPOMBA: Uvožene prilagodljive ukrivljene sledi zahtevajo najmanj en cel segment.

OPOMBA: Ravne sledi, ustvarjene z metodami Dostop do stroja A + B, Dostop do stroja A + smer ali Dostop do stroja z dol./šir. + smer, ne morejo izvoziti ali uvoziti vzorca dostopa, vendar je mogoče črto vodenja brez vzorcev uvoziti in izvoziti kot sled 0.

OPOMBA: Pri izvažanju podatkov se izvažajo tudi sledi vodenja v skupni rabi iz funkcije Skupna raba podatkov na polju.

- Datoteke upravitelja postavitev (B) je mogoče

prenašati med prikazovalniki 4. generacije enake velikosti. Izvozite jih lahko tudi v prikazovalnik G5. Te datoteke vključujejo izvajalne strani po meri, nabore izvajalnih strani in vrstice z bližnjicami.

OPOMBA: Datotek Upravitelja postavitev ni mogoče prenesti s prikazovalnika 5. generacije na prikazovalnik 4. generacije, vendar je podprta obratna operacija.

OPOMBA: Uvožene strani za izvajanje so na voljo na zavihku Vse strani za izvajanje v Upravitelju postavitev.

Nekateri moduli izvajalnih strani se ob uvozu ponastavijo na privzete nastavitve.

Moduli strani za izvajanje, ustvarjeni za priključek ISOBUS VT, niso na voljo, če krmilna enota ni priključena na stroj.

- Med prikazovalniki 4. generacije je mogoče prenašati profile priključkov (C). To vključuje profile priključkov brez krmilne enote, ki so shranjeni v prikazovalniku.

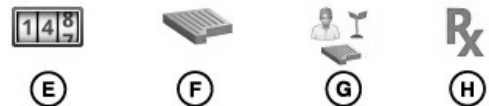
OPOMBA: Vrsta povezave, snemanje dela, delovanje in krmilnik hitrosti se ne uvozijo s profili priključka.

- Profile stroja (D) konfigurirate z aplikacijo Upravitelj opreme.

OPOMBA: Profile stroje je mogoče uvažati in izvažati samo z univerzalnim prikazovalnikom 4240 ali 4640.

OPOMBA: Prikazovalnik 4. generacije samodejno ustvari nastavitve profila stroja, ko zazna združljiv stroj John Deere.

OPOMBA: Uvoženi profili strojev s kodo PIN stroja niso prikazani v aplikaciji Upravitelj opreme. Prikazovalnik samodejno ustvari profil stroja, ko zazna združljiv stroj John Deere. Samodejno ustvarjen profil stroja prepíše vse morebitne uvožene profile strojev s kodo PIN. Uvoženi profili strojev brez kode PIN stroja ostanejo prikazani v aplikaciji Upravitelj opreme.



Ikone vrste podatkov

PC28787—UN—29AUG22

- E—Delovni podatki
- F—Meje
- G—Podatki za nastavitve
- H—Recepti

- Podatki o delu (E) vključujejo podatke za beleženje in skupne vrednosti. Pošljete jih lahko v Operativno

središče John Deere ali drugo združljivo namizno programsko opremo. Pri uvozu podatkov se prenesejo samo podatki zemljevidov. Skupnih podatkov o delu ni mogoče uvažati.

OPOMBA: Pokritja v skupni rabi iz funkcije Skupna raba podatkov na polju ni mogoče izvoziti iz prikazovalnika. Za izvoz pokritja iz dogodka funkcije Skupna raba podatkov na polju morate podatke izvoziti iz prikazovalnikov vseh sodelujočih članov ekipe (samo 4600 in 4640).

OPOMBA: Nepopolne delovne podatke je mogoče izvoziti iz enega prikazovalnika in uvoziti v drugi prikazovalnik in jih znova vzpostaviti s funkcijo Zgodovina dela v aplikaciji Priprava za delo. Povezani skupni podatki o delu niso uvoženi.

- Meje (F) nastavite z aplikacijo Polja in meje.
- Nastavitveni podatki (G) vključujejo imena strank, kmetij in polj, vrste posevkov in izdelke.

OPOMBA: Nastavitvenih datotek ni mogoče uvoziti iz pogona USB, medtem ko je vklopljen AutoTrac.

- Recepte (H) nastavite z aplikacijo Priprava za delo.

OPOMBA: Recepte, ustvarjene v APEX, je treba izvoziti v zapisu datoteke Shape.



Ikone vrste podatkov

PC28788—UN—29AUG22

I—Opravi ISOBUS
J—Zaslonski posnetki
K—Dnevnik napak
L—Iskalnik sorte

- Opravi ISOBUS (I) določite z aplikacijo Opravi ISOBUS.

OPOMBA: Omejitev velikosti za datoteko opravi ISOBUS je 10 MB.

Opravi ISOBUS ni mogoče uvoziti ali izvoziti pri brezžičnem prenosu podatkov (WDT).

- Posnetki zaslonov (J) so kopije slik, prikazanih na zaslonu.
- Dnevnik napak (K) prikazovalnik ustvari samodejno, John Deere pa jih lahko uporabi za odpravljanje napak.
- Datoteke iskalnik sort (L) so konfigurirane s pomočjo središča John Deere Operations Center.



PC28789—UN—29AUG22

Ikone vrste podatkov

M—Podatki v karanteni
N—ID podatki o žetvi
O—Konfiguracije nastavitev

- Podatki v karanteni (M) je datoteka, ki je ustvarjena, ko upravitelj izbere podatke v karanteni po pojavu nepričakovane napake.

OPOMBA: Obnova datotek s podatki v karanteni zahteva tehnično pomoč. Stopite v stik s prodajalcem John Deere, da poskusite obnoviti podatke.

- Datoteke z ID podatki o žetvi (N) je mogoče konfigurirati v aplikaciji Priprava za delo in vsebuje zabeležene informacije o žetvi bombaža.
- Konfiguracije nastavitev (O) je mogoče prenesti med prikazovalniki 4. generacije. Razpoložljive nastavitve se razlikujejo glede na vrsto stroja, priključka in krmilne enote. Konfiguracije nastavitev so konfigurirane s pomočjo aplikacije Upravitelj nastavitev.

OPOMBA: Med prikazovalniki 4. generacije je mogoče prenašati samo ime profila, izvajalne strani, nastavitve iTEC in nastavitve za vlečni škropilnik John Deere.



PC28790—UN—29AUG22

Ikone vrste podatkov

P—Dostop do upravitelja nastavitev
Q—Linjski podatki AutoPath
R—Zajem podatkov StarFire
S—Datoteke naprave Ethernet

- Nastavitve aplikacije Upravitelj dostopa (P) konfigurirate z aplikacijo Uporabniki in dostop.

OPOMBA: Konfigurirajte aplikacijo Uporabniki in dostop, da preprečite neželene spremembe s strani upraviteljev.

- Podatkovne datoteke poti AutoPath (Q) so konfigurirane v organizaciji John Deere Operations Center in se uporabljajo za ustvarjanje sledi vođenja AutoPath.

OPOMBA: Datotek AutoPath ni mogoče izvoziti iz prikazovalnika.

- Zajem podatkov StarFire (R) vsebuje arhivirane podatke iz sprejemnika StarFire, ki ga John Deere uporablja za odpravljanje napak. Če želite omogočiti Zajem podatkov StarFire, izberite možnost Zajem podatkov na strani VT sprejemnika.

OPOMBA: Zajem podatkov StarFire je na voljo samo na vgrajenih sprejemnikih StarFire 6000.

- Naprave John Deere, ki podpirajo Protokol za prenos datotek in imajo na prikazovalniku povezavo Ethernet, zbirajo datoteke naprave Ethernet (S). Družba John Deere jih uporablja za odpravljanje napak. Izberite datoteke naprave, ki jih želite izvoziti, in velikost dnevniške datoteke. Na voljo so tri konfiguracije velikosti dnevniške datoteke:
 - Dnevnik časa delovanja (najmanjša velikost datoteke dnevnika) se uporabljajo za identifikacijo podrobnosti konfiguracije sistema.
 - Nedavni dnevniki in dnevniki nastavitvev (srednja velikost dnevniške datoteke) vključujejo dnevnike časa delovanja in umerjanja naprav ter dnevnike učinkovitosti. Ti dnevniki se uporabljajo za diagnosticiranje težav z učinkovitostjo ali nastavitvami.
 - Vsi dnevniki (največja velikost dnevniške datoteke) zajamejo vse razpoložljive dnevnike krmilnih enot, vključno z dnevniki časa delovanja ter nedavnimi dnevniki in dnevniki nastavitvev. Ti dnevniki se uporabljajo za diagnosticiranje nepričakovanih zaustavitvev aplikacij ali strojne opreme krmilne enote.

Operations Center



Operations Center

PC21844—UN—16NOV15

Uporabite Operativno središče, da samodejno prenesete podatke med prikazovalniki in Operativnim središčem John Deere. Prenos podatkov poteka prek mobilne povezave z uporabo modularnega telematičnega prehoda (MTG) ali prek brezžične internetne povezave.

OPOMBA: Operations Center potrebuje aktivno enoto MTG, vgrajeno brezžično povezavo z internetnim dostopom (samo 4640) ali brezžični vmesnik USB z internetnim dostopom.

Samodejni uvoz

Samodejni uvoz ne uvozi podatkov samodejno, dokler je postopek uvoza, izvoza ali brisanja aktiven.

Če se samodejni uvoz ustavi med ciklom napajanja, se po vnovičnem zagonu prikazovalnika samodejno nadaljuje.

Nastavitev sinhronizacije podatkov

Podatki so poslani v in prejeti od John Deere Operations Center, če ima enota MTG mobilni signal oziroma dostop do interneta, ali če ima vgrajeni brezžični vmesnik Wi-Fi dostop do interneta (samo 4640) ali če ima brezžični adapter USB dostop do interneta.

Kadar se Operativno središče John Deere ali povezani prikazovalnik uporablja za ustvarjanje in brisanje aktivne vrste podatkov za nastavitve, se spremembe sinhronizirajo z Operativnim središčem John Deere in z vsemi povezanimi prikazovalniki v organizaciji. Elementi, izbrisani s prikazovalnika, se arhivirajo v središče Operations Center John Deere, in elementi, arhivirani v središču Operations Center John Deere, se izbrišejo na prikazovalnikih.

OPOMBA: Če je omogočena nastavitev sinhronizacije podatkov, na prikazovalniku ni mogoče izbrisati naslednjih podatkovnih elementov:

- Informacije o stranki, kmetiji in polju
- Meje
- Sledi vodenja
- Zastavice
- Izdelki
- Mešanice za rezervoar
- Upravljavci
- Priključki

Če želite element izbrisati s prikazovalnika, onemogočite možnost Nastavitve sinhronizacije podatkov iz središča John Deere Operations Center.

Kadar ni na voljo nobene internetne povezave, se lokalne spremembe shranijo v prikazovalnik in so sinhronizirane, ko je internetna povezava vzpostavljena.

Sinhronizacija podatkov – delovni podatki

OPOMBA: Na strani Operations Center izberite potrditveno polje Omogoči sinhronizacijo s središčem Operations Center, da pošljete podatke v John Deere Operations Center vsakih 30 sekund.

Podatki so poslani v John Deere Operations Center, če ima enota MTG mobilni signal oziroma dostop do interneta, ali če ima vgrajeni brezžični vmesnik Wi-Fi dostop do interneta (samo 4640) ali če ima brezžični adapter USB dostop do interneta. Če povezava ni na voljo, se delovni podatki shranijo v prikazovalnik. Podatki se pošljejo, ko naprava znova vzpostavi povezavo.

Podatki o delu se prenesejo v Analizator polj in Datoteke v središču John Deere Operations Center.

Prožilniki za delovne podatke

Čeprav naprava samodejno pošilja podatke v Operations Center John Deere vsakih 30 sekund, si datotek v Operations Center ni mogoče ogledati, dokler se ne aktivira eden od teh sprožilnikov:

- Začetek novega dela oziroma sprememba stranke, kmetije ali polja.
- Izgubljena mobilna komunikacija ali dostop do internetnega omrežja med prikazovalnikom in Operativnim središčem John Deere za več kot 30 minut.
- Stikalo na ključ je izklopljeno in znova vklopljeno v 30 minutah.
- Stikalo na ključ je izklopljeno za več kot 30 minut.

Uvozi podatke



Uvozi podatke

PC20405—UN—30APR15

Izberite metodo uvoza:

- Uvozi iz pogona USB – izberite mape v pogonu USB, ki vsebujejo podatke za uvoz.
- Uvozi prejete datoteke – uvozite datoteke z nastavitvami in recepti, poslane iz središča Operations Center John Deere.

Za uvoz datotek iz središča Operations Center John Deere potrebujete modularni telematični prehod (MTG).

OPOMBA: Nastavitvene datoteke, ki vsebujejo načrtovane delovne datoteke, se samodejno uvozijo, ko jih prejmete iz John Deere Operations Center, če je samodejni uvoz omogočen.

Ko nastavitvene datoteke in recepte uvozite v prikazovalnik, jih uporabite z ukazom Priprava za delo. Glejte datoteke s pomočjo za središče Operations Center John Deere za pomoč pri ustvarjanju in pošiljanju nastavitvenih datotek v prikazovalnik 4. generacije.

Združljivost

Podatki se lahko prenesejo z drugega prikazovalnika G5, prikazovalnika 4. generacije, združljive namizne programske opreme ali središča John Deere Operations Center v formatu trenutnih sistemov. Programska oprema različice 25.3 in novejša ne more uvoziti ali izvoziti datotek v prejšnjem formatu Legacy Systems.

- Prikazovalniki trenutnih sistemov (G5, G5e, G5Plus, 4600 V2, 4200 V2, 4640, 4240)
- Prikazovalniki prejšnjega sistema (4600 V1, 4200 V1, 4100, 2630)

Operativno središče John Deere ne podpira prikaza, pošiljanja in prejemanja izvajalnih strani. Če datoteka z nastavitvami vsebuje samo strani za izvajanje, bo ta datoteka v Operativnem središču John Deere prikazana kot neveljavna. Če datoteka z nastavitvami vsebuje črte za vodenje ali meje in strani za izvajanje, se bo nastavitvena datoteka pravilno naložila, le strani za izvajanje si ne bo mogoče ogledati.

Datotek za nastavitev iz Apex ali prikazovalnika GreenStar 3 2630 ni mogoče neposredno uvoziti v prikazovalnik 4. generacije ali G5 po posodobitvi programske opreme na različico 25.3. Za uvoz datotek iz teh naprav jih je najprej treba naložiti v središče Operations Center, nato pa mora biti ustvarjena datoteka za nastavitev v formatu prikazovalnika 4. generacije/G5.

Uvožena polja morajo imeti zunanjo mejo, če uvozite notranjo mejo. Notranje meje ni mogoče ustvariti ali uvoziti v prikazovalnik, ne da bi prej ustvarili ali uvozili zunanjo mejo.

OPOMBA: Za uspešen uvoz celotnih profilov priključkov iz drugega prikazovalnika zagotovite, da izvorni prikazovalnik deluje na programski opremi različice 25.3 ali novejši.

Spori podatkov

Po potrebi se imena uvoženih strank, kmetij in polj spremenijo. Na primer: "Polje 1" je preimenovano v "Polje 1(1)", če obstaja polje z istim imenom.

Če delovne podatke s polja z več kot 20 znaki v imenu izvozite v Operativno središče John Deere, so imena pravilno prikazana. Pri uvozu podatkov nazaj v prikazovalnik je ime polja skrajšano. Vsi podatki so prepoznani kot podatki polja, ki je bilo prvotno izvoženo iz prikazovalnika.

Če so črte ustvarjene v istem polju in z isto metodo sledenja, prikazovalnik upravlja naslednje konflikte.

Drugo ime, ista črta

- Če so vrstice enake, se ime, prikazano na zaslonu, zamenja z imenom na pogonu USB.

Isto ime, druga črta

- Če obstajata dve različni liniji z istim imenom, bo linija na USB-disku pri uvozu preimenovana. Na primer "Posnetek 1" se preimenuje v "Posnetek 1 (1)."

OPOMBA: Datoteka se iz različnih razlogov morda ne bo uvozila. Za dodatno pomoč z neuspešimi uvozi glejte zaslonsko pomoč.

Obravnavanje stanje napake, ki ga sporoči prikazovalnik, za vse datoteke, ki se ne uvozijo.

Recepti

Za uvoz receptov morajo biti datoteke oblik v mapi z imenom Rx v korenskem imeniku pogona USB.

Izvoz podatkov



Izvoz podatkov

PC20406—UN—30APR15

OPOMBA: Pri izvozu delovnih podatkov s pogonom USB za vsak prikazovalnik uporabite drugo napravo. Izvoženi podatki o delu niso shranjeni v posamezne mape profilov.

Nastavitveni podatki so v mapi JD4600, delovni podatki pa so v mapi JD-Data v korenskem imeniku pogona USB.

Izberite način izvoza za prenos želenih vrst podatkov.

- Izberite Izvoz vseh podatkov, da hitro prenesete vse podatke o delu, črte vodenja in strani za izvajanje s privzetimi nastavitvami.
- Če želite prenesti posnetke zaslona in datoteke dnevnikov napak, izberite možnost Diagnostični podatki.

Izvoz podatkov za uporabo s prikazovalniki prejšnjega sistema (4600V1, 4200V1, 4100, GreenStar 3 2630)

Podatki za nastavev, izvoženi iz prikazovalnikov 4. generacije, niso samodejno strukturirani za uporabo s prikazovalniki prejšnjega sistema. Preden izvozite podatke prikazovalnika 4. generacije:

1. Izvozite podatke na pogon USB ali prek brezžičnega omrežja v središče John Deere Operations Center.
2. S pomočjo ustvarjalnika datotek za nastavev v središču John Deere Operations Center ustvarite datoteko za nastavev v formatu datotek prejšnjega sistema in izvozite datoteko na pogon USB.
3. Uvozite novo ustvarjeno datoteko za nastavev prejšnjega sistema iz pogona USB v želeni prikazovalnik prejšnjega sistema.

Izbriši podatke



Izbriši podatke

PC20407—UN—30APR15

Brisanje podatkov s prikazovalnika odstrani izbrane vrste podatkov.

- Izberite Brisanje po meri, da odstranite podatke o delu, črte vodenja in strani za izvajanje.
- Če želite odstraniti posnetke zaslona in datoteke

dnevnikov napak, izberite Počisti diagnostične podatke.

ZIDXK1X,1749805202543-82-02JUL25

Pogon USB

Zahteve za prikazovalnike John Deere

- Zapis USB – mora biti FAT32 ali NTFS.

OPOMBA: Zapisa NTFS ni mogoče uporabiti za obnovitev sistema.

- Kapaciteta – priporočena zmogljivost je 32–64 GB. Največja podprta zmogljivost je 512 GB.
- Povezljivost – USB 2.0 ali USB 3.0.
- Največje mere – debelina 9,2 mm (3/8 in.) x širina 21,7 mm (7/8 in.)

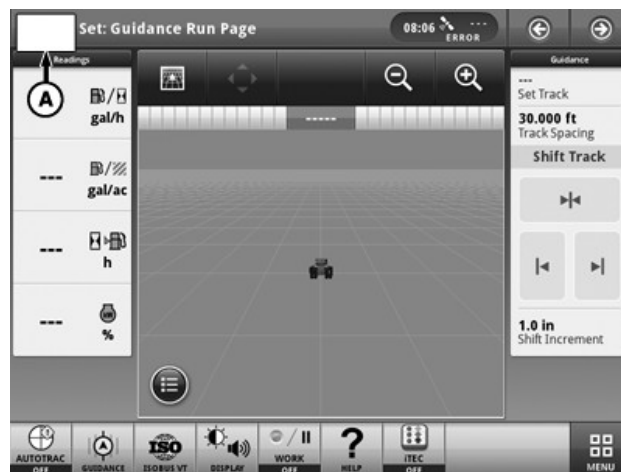
Najboljše prakse

- Ko priklopite USB-pogon, počakajte 10 sekund. Prepoznavanje velikih USB-pogonov traja dalj časa.
- Uporabite pogon USB z najmanj 16 GB pomnilnika, da lahko shranite več varnostnih kopij.
- Iz pogonov USB izbrišite vse datoteke, ki niso povezane s prikazovalniki John Deere.

Preverite zavihek Strojna oprema prikazovalnika v aplikaciji Diagnostični center, da preverite, ali prikazovalnik prepozna pogon USB.

ch177nn,1728987473948-82-15OCT24

Posnetki zaslona



PC17263—UN—15JUL13

A—Območje posnetka zaslona

Izberite osvetljeno območje v zgornjem levem kotu zaslona. Pritisnite in držite, dokler zaslon ne "bliskne" in zaslišite zvok sprožilca fotoaparata.

Vstavite pogon USB in izberite Izvoz podatkov za prenos posnetkov zaslona na pogon.

DX,PC,FILE,SCREENSHOT-82-22DEC15

Diagnostično središče

Diagnostično središče



PC28791—UN—29AUG22

Diagnostično središče

Diagnostično središče zagotavlja napredna diagnostična orodja za sisteme, ki so povezani s prikazovalnikom. Izberite enega od zavihkov za več informacij.

Diagnostika sistema

- Glejte diagnostične informacije za delo s strojem, priključki in prikazovalnikom.

Sporočila stroja

- Prikaz sporočil in informacij o stroju.

Diagnostika krmilnika

- Dostop do diagnostičnih naslovov, diagnostičnih kod napak in informacij o posameznih povezanih napravah.

Kode napak

- Poglejte vse aktivne ali shranjene diagnostične kode napak.

Informacije za vodilo CAN

- Ogled diagnostičnih informacij za vsako vodilo CAN.

Informacije o podatkovnem vodilu CCD

- Glejte diagnostične informacije za vsako vodilo CCD.

Omrežje

- Prikaz odčitkov za diagnostiko z modema JDLINK.

Skupna raba

- Prikaz diagnostičnih informacij o skupni rabi in prenosu podatkov.

Informacije o vodilu Ethernet

- Glejte diagnostične težave s povezavo za vse naprave na omrežju Ethernet.

Pomik na Diagnostično središče

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.

3. Izberite aplikacijo Diagnostično središče.

ch177nn,1685617878029-82-01JUN23

Diagnostika sistema

Glejte diagnostične informacije za delo s strojem, priključki in prikazovalnikom.

V Diagnostiki sistema so na voljo naslednje informacije:

Strojna oprema prikazovalnika

Oglejte si diagnostične odčitke za procesor, monitor ali prikazovalnik.

Stanje AutoTrac

Oglejte si odčitke za diagnostiko, ki vplivajo na delovanje AutoTrac.

Čarovnik za diagnostiko vodenja

Odpravite pogoste težave s sistemom AutoTrac na strojih, združljivih s sistemom AT2.

Izbira sistemov stroja

Izberite sistem stroja, da prikazete podrobnosti tistega sistema. Večina sistemov zagotavlja naslednje podatke:

Zavihek Splošno

Na zavihku splošno je prikazano, ali ima sistem veljavne podatke umerjanja, poleg tega pa prikazuje tudi podatke o stanju sistema.

Zavihek Odčitki stikal

Na zavihku Odčitki stikal so prikazana stanja zaznanih stikal, ki jih sistem uporablja za nadziranje funkcij stroja.

Zavihek Odčitki senzorjev

Na zavihku Odčitki senzorjev so prikazane vrednosti, ki jih sistem prejema iz zaznanih senzorjev, ki jih sistem uporablja za vnosne informacije.

Zavihek Izhodni odčitki

Na zavihku Izhodni odčitki so prikazane vrednosti ukazanih in dejanskih vrednosti izhodnih signalov sistema.

ch177nn,1740728373324-82-28FEB25

Diagnostika krmilnika

Diagnostika krmilnika prikaže naslednje informacije za vsako krmilno enoto, ki je priključena na vodilo CAN.

Naprava

- Vsako napravo na seznamu označuje ID naprave, naslov CAN in mesto v omrežju CAN.

Kode

- Kode označujejo, če ima naprava diagnostične kode napak.

Število obvestil

- Število sporočil prikazuje število sporočil CAN, prejetih od krmilne enote. Z ničelnim gumbom na dnu strani ponastavite število sporočil za vse naprave.

Ogled in razvrščanje

Pritisnite gumb poleg napisa **Prikaži po**, da spremenite prikaz krmilnih enot. Možni pogledi:

Vse naprave

- Prikazane so vse krmilne enote, ki so priključene na prikazovalnik.

Naprave z vodom Ethernet

- Prikazane so samo krmilne enote s povezano povezavo Ethernet.

Naprave vodila priključka

- Prikazane so samo krmilne enote na vodilu CAN priključka.

Naprave na vodilu stroja

- Prikazane so samo krmilne enote na vodilu CAN stroja.

Pritisnite gumb poleg **Razvrsti po**, da seznam razporedite skladno s temi filtri:

Naprava

- Seznam razvrstite po ID-jih naprave.

Ima kode

- Seznam razvrstite po napravah, ki imajo diagnostične kode napak.

AL70325,0000605-82-12NOV20

Diagnostične informacije

Izberite krmilno enoto s seznama za podrobnejše informacije.

OPOMBA: Ko izberete krmilno enoto, prikazovalnik preklopi v diagnostični način. Način diagnostike se konča, ko zaprete stran krmilne enote.

Glede na tip krmilne enote bodo diagnostične informacije prikazane na zavihku Diagnostični naslovi ali na zavihku Odčitki.

Diagnostični naslovi

POMEMBNO: Spreminjanje nastavitev v diagnostičnem naslovu lahko poškoduje krmilnike motorja ali dodatne opreme. Sledite navodilom in bodite previdni pri spreminjanju vrednosti naslova.

Krmilne enote imajo naslove, ki shranjujejo vrednosti za različne nastavitve. Vsak naslov se identificira po številki in tipu naslova. Podatkovne naslove je mogoče samo pregledovati (na primer informacije o različici programske opreme), naslove vhodov pa lahko spreminjate (na primer nastavitve za umerjanje).

Odčitki

POMEMBNO: Spreminjanje nastavitev na zavihku Odčitki lahko poškoduje krmilne enote stroja ali priključkov. Sledite navodilom in bodite previdni pri spreminjanju vrednosti naslova.

Krmilne enote imajo odčitke, ki shranjujejo vrednosti za različne nastavitve. Vsak odčitek je identificiran s številko in imenom. Izberite odčitek za prikaz pojavnega okna s podrobnostmi odčitka. Če vrednost lahko uredite, je polje vrednosti belo. Če je vrednost samo za branje, je polje vrednosti posivljeno.

Diagnostične kode napak

Prikažejo se trenutne in shranjene kode za izbrano krmilno enoto. Izberite kodo s seznama za ogled podrobnosti o kodi.

Informacije o krmilniku

Informacije o krmilniku prikazujejo podrobne specifikacije in informacije o identifikaciji krmilne enote. Te informacije so uporabne za diagnostiko ISOBUS.

AL70325,0000505-82-26OCT18

Skrij diagnostični center



PC15331—UN—08JUL13

Skrij diagnostični center

Zaslon je nastavljen na diagnostični način, ko je krmilnik izbran. Izberite Skrij diagnostični center in skrijte aplikacijo ter se vrnite na glavno stran.

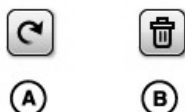
Gumb za skrivanje je uporaben za dostopanje do drugih delov zaslona med postopkom umerjanja. Za vrnitev na isto diagnostično stran v meniju izberite aplikacijo "Diagnostični center".

OPOMBA: Ni priporočljivo, da pustite prikazovalnik v diagnostičnem načinu, saj lahko to vpliva na delovanje stroja.

Diagnostični način se odstrani, ko zaprete stran krmilnika.

DX,PC,DIAG,HIDE-82-22DEC15

Diagnostične kode napak



A—Gumb Osvežitev
B—Gumb za izbris kod

PC28792—UN—29AUG22

Zavihe diagnostičnih kod napake prikazuje vse trenutne in shranjene kode, ki so se pojavile v sistemu.

Izberite gumb za osvežitev (A) za izbris in nato obnovev kod.

Pritisnite gumb "Izbriši kode" (B), da odstranite vse kode na prikazovalniku.

Ogled in razvrščanje



Tipi kod

PC28793—UN—29AUG22

A—Opozorilo za zaustavitev
B—Opozorilo za servis
C—Informacijsko opozorilo

Pritisnite gumb poleg napisa **Razvrsti glede na**, da spremenite pogled kod. Možni pogledi:

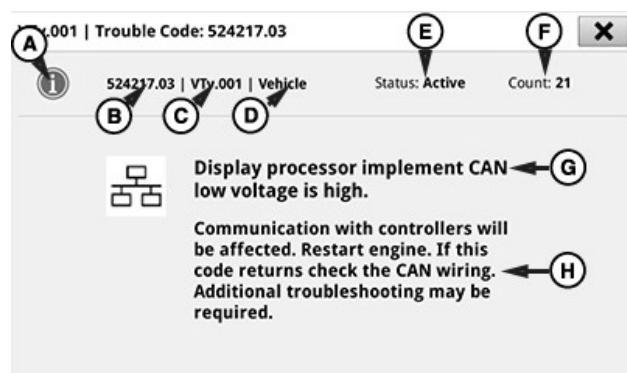
Koda

- Na zaslonu si oglejte vse kode s seznama "Kode". Prikaže se tip kode (A—C), podrobnosti, status in število. Izberite kodo s seznama za ogled podrobnosti o kodi.

Naprava

- Pogled "Naprave" prikaže seznam vseh krmilnikov na vodilu CAN. Prikažejo se ID naprave, omrežje CAN in kode naprave. Izberite krmilnik s seznama za ogled kod naprave.

Podrobnosti kode



PC28827—UN—29SEP22

Podrobnosti kode

A—Tip diagnostične kode napake
B—Številka diagnostične kode napake
C—ID naprave
D—Omrežje vodila CAN Bus
E—Stanje kode
F—Število
G—Diagnostična koda napake
H—Opis diagnostične kode napake

Izberite diagnostično kodo za ogled podrobnosti kode napak.

ct47125,1664233025259-82-09MAY23

Informacije podatkovnega vodila CAN

Zavihek z informacijami o podatkovnem vodilu CAN prikazuje status komunikacije med krmilniki podatkovnega vodila CAN. Podatkovno vodilo CAN povezuje krmilnike kot je motor, hidravlika in menjalnik. Podatkovno vodilo CAN priključka povezuje krmilnike, kot so sprejemnik StarFire, drugi prikazovalnik ISOBUS in priključki ISOBUS.



PC28794—UN—29AUG22

A—Zelen indikator, normalno območje
B—Rumen indikator, zunaj območja

Nekatere vrednosti prikazujejo zelen ali rumen indikator znotraj oklepaja. Odvisno od stroja in konfiguracije dodatne opreme, lahko pričakujete rumeno piko.

- Zelen indikator (A) — vrednost znotraj normalnega območja.
- Rumen indikator (B) — vrednost ni v normalnem območju.

ch177nn,1685617902538-82-01JUN23

Informacije o vodilu CCD

Zavihek z informacijami o vodilu CCD prikazuje stanje komunikacije med krmilnimi enotami vodila CCD. Vodilo

CCD stroja poveže krmilne enote, kot so motor, hidravlika in menjalnik.



PC28794—UN—29AUG22

A—Zelen indikator, normalno območje
B—Rumen indikator, zunaj območja

Nekatere vrednosti prikazujejo zelen ali rumen indikator znotraj oklepaja. Odvisno od stroja in konfiguracije dodatne opreme, lahko pričakujete rumeno piko.

- Zelen indikator (A) — vrednost znotraj normalnega območja.
- Rumen indikator (B) – vrednost ni v normalnem območju.

AL70325,0000575-82-27SEP22

Vrednosti podatkovnega vodila CAN

Stanje omrežja

Aktivno

- Sistem pravilno deluje. Poleg zaslona je vsaj en krmilnik priključen in komunicira na podatkovnem vodilu CAN.

Neaktivno

- Zaslona ne komunicira z drugimi krmilniki na CAN. Če je zaslon edini krmilnik na podatkovnem vodilu CAN, se skupno število sporočil poviša, status omrežja pa je neaktiven.

Skupno število sporočil

Število vseh sporočil je število sporočil, poslanih prek podatkovnega vodila CAN. Ko stroj deluje, se ta vrednost konstantno povečuje, saj se po podatkovnem vodilu CAN vedno pošiljajo sporočila.

Visoka in nizka napetost v omrežju CAN

Konična vrednost napetosti je najvišja povprečna napetost, ki je bila zabeležena od zadnjega hladnega zagona. Pri meritvah napetosti se izračunava povprečje za vsako sekundo. Temenske napetosti CAN High in CAN Low sta običajno med 1,8 in 3,3 V.

OPOMBA: Hladni zagon se izvede, če je bil prikazovalnik več kot 24 ur izklopljen ali če je bilo s prikazovalnika odklopljeno stalno napajanje.

Obremenjenost vodila

Informacije na podatkovnem vodilu CAN se pošiljajo v sporočilih med krmilniki. Podatkovno vodilo CAN dodatne opreme John Deere deluje pri hitrosti prenosa

250 kbd, kar pomeni, da lahko poveča na 256.000-krat na sekundo za prenos sporočil. To je 100% koriščenje podatkovnega vodila.

Če krmilnik dodatne opreme ne deluje kot pričakovano, je lahko za to težavo krivo 45% koriščenje podatkovnega vodila. Nekateri naprave ne zmorejo pošiljati in sprejemati vseh sporočil zaradi visoke obremenitve podatkovnega vodila.

OPOMBA: Nekatera dodatna oprema ISOBUS ne deluje z obremenitvijo podatkovnega vodila, višjo od 25%.

Delujoči sprejemnik StarFire povzroči obremenitev podatkovnega vodila pribl. 5 – 7 %.

Odklop dodatne opreme ali sprejemnika GPS lahko zmanjša obremenitev vodila.

Bitna hitrost

Hitrost prenosa kaže na hitrost delovanja podatkovnega vodila. Dodatna oprema ISOBUS in John Deere delujeta pri 250 kbd. Krmilnik, priključen na ta sistem, mora delati pri 250 kbd, sicer ne bo deloval pravilno.

Status podatkovnega vodila in napake

Za podatkovno vodilo CAN so možna stanja:

- Aktivno – podatkovno vodilo CAN deluje brez težav.
- PASivno – pojavile so se pasivne napake.
- Opozorilo – pojavila so se opozorila o napakah podatkovnega vodila.
- Izklopljeno – pojavile so se napake za izklop podatkovnega vodila.

Če pride do ene od teh napak, se na prikazovalniku prikaže število pojavitev.

Število pasivnih napak

- Če je vrednost višja od nič, potem en od krmilnikov na vodilu CAN ni prejel vseh sporočil. Pomembne informacije so morda izgubljene. To je najbolj verjetno zaradi visokega koriščenja podatkovnega vodila CAN.

Štetje opozoril podatkovnega vodila

- Če je vrednost višja od nič, potem en od krmilnikov na vodilu ne deluje pravilno.

Štetje izklopov podatkovnega vodila

- Če je vrednost višja od nič, potem en od krmilnikov na vodilu ne deluje pravilno. Krmilna naprava je zgrešila določeno število sporočil in ne sprejema več sporočil. Pomembne informacije so izgubljene. Običajno se pojavi v kombinaciji z visokim koriščenjem podatkovnega vodila CAN.

Število napak preliva

- Število napak preliva prikazuje, da aplikacije ali krmilniki na podatkovnem vodilu CAN sprejemajo sporočila hitreje, kot jih lahko obdelajo. To povzroči, da se obvestila izgubijo in da sistem ne deluje pravilno. Običajno se pojavi v kombinaciji z visokim koriščenjem podatkovnega vodila CAN.

ch177nn,1685617918357-82-01JUN23

Omrežje

Zavihek Omrežje prikazuje odčitke za diagnostiko za modem JDLINK, omrežno povezavo in kartico SIM v lasti stranke.

Modem JDLINK je ena glavnih komponent, ki omogočajo telematične rešitve John Deere, kot so JDLINK, Service ADVISOR z daljinskim dostopom in daljinski dostop do prikazovalnika John Deere (RDA).

Modem JDLINK vsebuje vdelano programsko opremo, mobilni modem in SIM-napravo. Pošilja in sprejema podatke in sporočila prek mobilnih omrežij.

RDA zahteva za delovanje neprekinjeno mobilno povezavo. JDLINK ne potrebuje neprekinjene mobilne povezave, ker lahko modem JDLINK hrani do 1000 ur podatkov.

ch177nn,1685617932516-82-01JUN23

Informacije o vodilu Ethernet

Informacije o vodilu Ethernet prikažejo diagnostične težave s povezavo za vse naprave na omrežju Ethernet.

Elementi, ki jih prikazujejo informacije o vodilu Ethernet:

- *Stanje povezave Ethernet* – prikazuje, ali je povezava z omrežjem vzpostavljena ali ne.
- *Internetni naslov* – prikazuje dodeljeni ali statični IP-naslov, ki ga uporablja prikazovalnik.
- *Preneseni paketi* – število paketov, prenesenih od vklopa prikazovalnika.
- *Prejeti paketi* – število paketov, prejetih od vklopa prikazovalnika.
- *Napaka paketa* – število poškodovanih ali nepravilno formatiranih paketov, prejetih od vklopa prikazovalnika.
- *Izgubljeni paketi* – število paketov, ki so se izgubili preden so lahko dosegli svoj cilj.
- *Hitrost* – hitrost povezanega omrežja Ethernet.
- *Število povezanih naprav* – število naprav z IP-naslovi, ki jih prikazovalnik vidi v omrežju.
- *Prekinjene povezave* – število prekinjenih povezav od vklopa prikazovalnika.

AL70325,0000603-82-12NOV20

Vzdrževanje in umerjanje

Vzdrževanje in umerjanja



PC28795—UN—29AUG22

Vzdrževanje in umerjanja

Aplikacija Vzdrževanje in umerjanja upravljavcu omogoča nastavitve servisnih intervalov in izvajanje umerjanja na komponentah stroja.

Pomik na Vzdrževanje in umerjanja

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek nastavitve traktorja.
3. Izberite aplikacijo Vzdrževanje in umerjanja.

ct47125,1664234209291-82-27SEP22

Preverjanje servisiranja

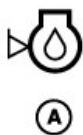
OPOMBA: Razpoložljivost funkcije "Servisne kontrole" je odvisna od naročenih opcij.

Servisne kontrole opravljajte, ko je stroj na ravnih tleh in ima izklopljen motor. Za zagotovitev točnih podatkov preverjanja pred kontrolo nivojev tekočin po zaustavitvi motorja počakajte najmanj 40 minut.

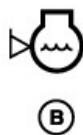
Lučka prikazuje status točke preverjanja servisiranja.

- Zelena lučka — običajen nivo
- Rdeča lučka — nizek ali visok nivo

Na voljo so naslednje točke preverjanja:



A



B

PC17385—UN—15MAY14

A—Nivo motornega olja
B—Nivo hladilne tekočine motorja

- Nivo motornega olja (A)
- Nivo hladilne tekočine motorja (B)

DX,PC,MAINT,SERVCHECK-82-07APR17

Vzdrževalni intervali

Intervali vzdrževanja opozarjajo na redno vzdrževanje, ki ga je treba izvesti na stroju.

Izberite gumb Dodaj servisni interval in ustvarite nov

servisni interval. Dodate lahko neomejeno število intervalov vzdrževanja.

Ko ustvarite servisni interval, se ta doda in prikaže z imenom, preostalim časom in številom intervalov.

- Upravljaivec izbere ime posameznega intervala vzdrževanja.
- Prikazuje preostali čas od ponastavitve intervala vzdrževanja.
- Interval je število ur med vsakim servisom.

Intervali so razvrščeni od najkrajšega do najdaljšega. Nato po imenih, po abecedi in oštevilčeni, s prednostmi za števila.

Dvajset ur pred intervalom vzdrževanja vas sistem obvesti, da je na stroju treba kmalu izvesti vzdrževanje. Ko sporočilo potrdite, bo sistem upravljavca pri vsakem zagonu opozoril o naslednjem servisnem intervalu, in sicer do ponastavitve servisnega intervala.

DX,PC,MAINT,SERVINTERVAL-82-23DEC15

Kalibracije

Uporabite to aplikacijo za umerjanje zdrsanja koles in radarja.

Umerjanje radarja



PC23946—UN—22MAR17

Umerjanje radarja

Radarsko napravo je treba kalibrirati, ko jo prvič namestite na stroj ali če obstaja razlika med hitrostjo radarja in dejansko hitrostjo vožnje pri vožnji z raztovorjenim traktorjem na trdi podlagi.

OPOMBA: V vetrovnih pogojih lahko premikajoči se deli, kot je listje, prah ali pesek povzročijo nenatančne hitrosti radarja.

Umerjanje zdrsanja koles



PC23947—UN—22MAR17

Umerjanje zdrsanja koles

Umerite zdrsanje koles, če obstaja neskladje med hitrostjo radarja in hitrosti koles, ko z raztovorjenim strojem peljete po grobih površinah. Za več informacij glejte "Nadzornik stroja".

Kalibracijo izvedite, ko se z raztovorjenim strojem peljete po trdi, suhi, čisti in ravni površini.

OPOMBA: Umerjanje zdrsa koles je na voljo samo na priključenem in kalibriranem radarju.

Preden opravite kalibracijo zdrsavanja koles, se prepričajte, da je hitrosti radarja točna.

DX,PC,MAINT,CAL-82-07APR17

ISOBUS VT

ISOBUS VT



ISOBUS VT

PC28796—UN—29AUG22

Moduli se naložijo s krmilne enote priključka in so na voljo samo, ko je krmilna enota povezana. Tipi modulov so odvisni od proizvajalca krmilne enote. Ta prikazovalnik lahko prikazuje 4. različico terminala ISOBUS VT.

AL70325,0000634-82-26SEP22

Ta prikazovalnik John Deere podpira krmilne enote organizacije Agricultural Industry Electronics Foundation (AEF), združljive z vodilom ISOBUS in skladne s standardom ISO 11783. Te krmilne enote lahko vidite in upravljate v navideznem terminalu ISOBUS (VT). Če je povezan razširjeni monitor, si je mogoče ogledati in upravljati drugi VT.

Ko je priključena krmilna enota ISOBUS, se grafične datoteke za uporabniški vmesnik naložijo v ISOBUS VT. ISOBUS VT tako daje uporabniku možnost, da preišče in uporablja vse razpoložljive funkcije krmilne enote ISOBUS.

Pomik na ISOBUS VT

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo ISOBUS VT.

Priključena oprema ISOBUS in krmilne enote

Prikazovalnik 4. generacije nalaga in komunicira z različnimi krmilnimi enotami ISOBUS hkrati. Seznam vseh priključenih krmilnikov ISOBUS se prikaže po izbiri gumba za meni.

Izberite želeno krmilno enoto ISOBUS in pritisnite gumb OK (V redu) za ogled uporabniškega vmesnika.

Odpravljanje težav

Če prikaz vmesnika krmilne enote ISOBUS ni pravilen:

- V Središču stanja si oglejte stanje krmilne enote ISOBUS in sledite napotkom za odpravljanje napake, ki ustrezajo prikazanemu stanju. Za podrobnejše informacije glejte krmilne enote ISOBUS v aplikaciji Središče za diagnostiko.

Če prikaz vmesnika krmilnika kljub ukrepom ni pravilen:

1. Izberite nastavitve na vrhu aplikacije ISOBUS VT.
2. Izberite Počisti ISOBUS VT v naprednih nastavitvah, da izbrišete shranjene datoteke uporabniškega vmesnika za krmilno enoto ISOBUS.

Uporabniški vmesnik se ponovno naloži ob naslednjem priklopu krmilne enote.

Modul strani izvajanja

Module ISOBUS VT je mogoče dodati strani izvajanja s pomočjo aplikacije Upravljalnik postavitev.

Sprejemnik StarFire

Sprejemnik GPS StarFire



PC28798—UN—29AUG22

Sprejemnik GPS StarFire

GPS-sprejemnik StarFire pridobiva signale za globalno določanje položaja in diferencialne popravke prek enega samega sprejemnika.

OPOMBA: TCM v vgrajenem sprejemniku StarFire 7000/7500 je tovarniško umerjen. Če je treba izvesti umerjanje na polju, glejte razdelek Odpravljanje težav v navodilih za uporabo sprejemnika StarFire 7000/7500.

Modul za kompenzacijo terena (TCM) je vgrajen v sprejemnik in popravlja dinamiko vozila, kot je kotaljenje in butanje na stranskih pobočjih, težkem terenu ali spremenljivih pogojih zemlje. Za pravilno delovanje je potrebno natančno umerjanje TCM.

Za navodila o nastavljanju in umerjanju glejte uporabniški priročnik sprejemnika StarFire.

Napredno umerjanje TCM

TCM je treba umeriti, ko sprejemnik prvič namestite na stroj ali ga namestite na drug stroj. Napredno umerjanje TCM ustvari začasno črto vodenja AutoTrac, po kateri bo vozil stroj, medtem ko sprejemnik umerja TCM. Napredno umerjanje TCM lahko umeri TCM več sprejemnikov hkrati, je natančnejše od starejšega postopka umerjanja in ne zahteva, da je stroj na ravnih tleh.

Glejte Zaslonsko pomoč za navodila o tem, kako izvesti postopek naprednega umerjanja TCM.

Zahteve

- Model sprejemnika je StarFire 6000 ali novejši.
- Različica programske opreme sprejemnika je 4.40N (paket programske opreme 20-2) oziroma novejša.
- Vgrajen je prikazovalnik 4. generacije.
- Prikazovalnik je posodobljen z najnovejšo programsko opremo.
- Zaslona ima veljavno aktivacijo sistema AutoTrac.

Pomik na GPS-sprejemnik StarFire

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo StarFire.

ch177nn,1728893229756-82-14OCT24

Daljinske posodobitve programske opreme StarFire

Funkcija daljinskega posodabljanja programske opreme družbi John Deere omogoča posodabljanje programske opreme na daljavo s pomočjo modema JDLINK na stroju. Ko programsko opremo prenesete s stroja, mora upravljaavec zagnati namestitev programske opreme.

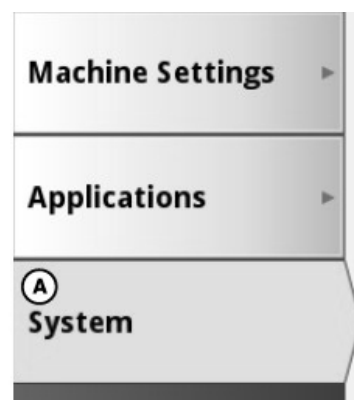
1. Izberite Meni.



Meni

PC28688—UN—25AUG22

2. Izberite zavihek Sistem (A).



PC28821—UN—21SEP22

Zavihek Sistem

A—Zavihek Sistem

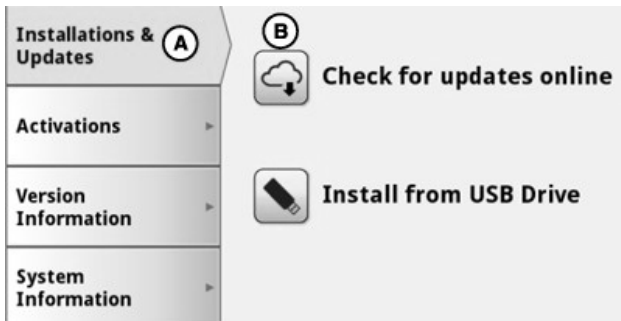
3. Izberite Upravitelj programske opreme.



PC28693—UN—25AUG22

Upravitelj programske opreme

4. Na zavihku Namestitve in posodobitve (A) izberite Preveri posodobitve na spletu (B).



PC28822—UN—21SEP22

Gumb Preveri posodobitve na spletu

A—Zavihek Namestitve in posodobitve

B—Gumb Preveri posodobitve na spletu

5. Izberite Prikaži posodobitve za druge naprave (A) in pritisnite Naprej (B).



PC28823—UN—08MAY23

Gumb Prikaži posodobitve za druge naprave

A—Gumb Prikaži posodobitve za druge naprave

B—Gumb Naprej

6. Izberite programsko opremo, ki jo želite prenesti, in pritisnite Namesti.



PC28824—UN—08MAY23

Namestitev programske tipke

ch177nn,1663767382508-82-27SEP22

Video

Video



Video

PC28800—UN—29AUG22

! OPOZORILO: Izogibajte se tveganju poškodb ali smrti. Za izogibanje trčenjem in zaznavanje mimoidočih se ne zanašajte na kamero. Med delovanjem stroja vedno ostanite pozorni in pazite na okolico. Prebrati in razumeti morate poglavje Preprečevanje nesreč zaradi vzvratne vožnje v razdelku o varnosti.

POMEMBNO: Preprečite poškodbe stroja ali trčenje. Preden uporabite aplikacijo Video, preverite, ali je slika oz. videoposnetek zrcaljen.

OPOMBA: Pri obdelavi večjih količin podatkov so lahko slike videti slikovno razdrobljene (pikselizirane).

Aplikacija Video se uporablja za ogled območij v okolici stroja.

Procesor 4200 lahko podpira samo en video vhod. Procesor 4600 lahko prikazuje največ dva videa in podpira do štiri vhode kamere.

Za več informacij o različnih vrstah prikazovalnikov glejte uvod o prikazovalnikih.

Pomik na Video

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo Video.

Preklop med kamerami



Ikona Kamera

PC23948—UN—22MAR17

Če je priključenih več kamer, lahko preklapljate med video vhodi tako, da izberete različne številke kamer.

Zrcaljen video



Gumb za zrcalni posnetek

PC23949—UN—22MAR17

Pritisnite gumb Zrcaljen video za simulacijo vzvratnega ogledala. Ta funkcija zamenja levo in desno stran video slike.

Kontrast



Ikona za kontrast posnetka

PC23950—UN—22MAR17

OPOMBA: Upravljalni elementi za kontrast niso na voljo za kamere z digitalnim virom.

Video kontrast nastavite z gumboma plus (+) in minus (–). Svetlejšo sliko nastavite z gumbom plus, temnejšo sliko pa z gumbom minus.

ZIDXK1X,1749805629207-82-13JUN25

Video sprožilci

Sliko lahko prikažete med izvajanjem določenih funkcij stroja (na primer pri vzvratni vožnji ali vklopu odgona). Video sprožilci za video so na voljo, če sistem zazna združljive funkcije stroja.

1. Če želite konfigurirati nastavitve, izberite možnost Napredne nastavitve.
2. Izberite sprožilec.
3. Izberite predvajanje kamere za trenutni sprožilec. Kamera se prikaže ob vklopu sprožilca.

OPOMBA: Če želite preprečiti video prikaz za določen sprožilec, izberite "Brez kamere".

4. Vnesite čas za prekinitev videa. Ta določa čas predvajanja videa po deaktiviranju sprožilca.

AL70325,00005AF-82-08NOV19

Nastavitve brezžičnega omrežja

Nastavitve brezžičnega omrežja



PC28801—UN—29AUG22
Nastavitve brezžičnega omrežja

Prek nastavitvev brezžičnega omrežja se povežite na brezžično omrežje ali ustvarite novo, da povežete mobilne naprave s strojem. Aplikacija za brezžične nastavitve uporablja modem JDLINK ali zunanji brezžični internetni adapter.

OPOMBA: Funkcionalnost strani Nastavitve brezžičnega omrežja je na voljo le za modem JDLINK, ko je modem ali MTG aktiven na omrežju CAN stroja.

Pomaknite se na Nastavitve brezžičnega omrežja

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Nastavitve brezžičnega omrežja.

Glejte zaslonsko pomoč za navodila glede vzpostavitve povezave med strojem in brezžičnim omrežjem ali med mobilnikom in strojem.

Stroj z brezžičnim omrežjem



PC24041—UN—05APR17
Stroj z brezžičnim omrežjem

OPOMBA: Za vzpostavitev povezave med strojem in brezžičnim omrežjem lahko uporabite zunanji brezžični internetni adapter. Za seznam združljivih naprav se obrnite na prodajalca John Deere.

Možnost Stroj z brezžičnim omrežjem poveže stroj z brezžičnim omrežjem z uporabo modema JDLINK.

Funkcijo Stroj z brezžičnim omrežjem uporabljajte za:

- Daljinske posodobitve programske opreme
- Diagnostika na daljavo
- Daljinski dostop do prikazovalnika (RDA)
- Spletne licence
- Sinhroniziranje podatkov z osebno dostopno točko

Mobilna naprava s strojem



PC24042—UN—05APR17
Mobilna naprava s strojem

Možnost Mobilna naprava s strojem vzpostavi brezžično omrežje z uporabo modema JDLINK za povezavo brezžičnih naprav s strojem.

Uporabite funkcijo Mobilna naprava s strojem za John Deere Connect Mobile.

ZIDXK1X,1751349960381-82-01JUL25

Daljinski dostop do prikazovalnika

Daljinski dostop do prikazovalnika



PC28802—UN—29AUG22

Daljinski dostop do prikazovalnika

Remote Display Access (Daljinski dostop do prikazovalnika, RDA) John Deere omogoča ogled delujočega prikazovalnika na daljavo.

Pomik na RDA

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo RDA.

Uporaba aplikacije RDA

Z računalnika ali mobilne naprave se povežite z JDLink.com ali MyJohnDeere.com in izberite zelen stroj. Začnete sejo daljinskega dostopa do prikazovalnika Remote Display Access, da lahko začnete prikazovalnik gledati na daljavo.

Ko je zveza vzpostavljena, se prikaz prikazovalnika pošlje po kablu za Ethernet do modema JDLink. S celularno povezavo se informacije iz modema JDLink pošiljajo na komunikacijsko omrežje John Deere, kar omogoča ogled prikaznega prikazovalnika na JDLink.com ali MyJohnDeere.com.

Z oddaljene lokacije lahko voznik v kabini dostopa do nastavitev prikazovalnika, optimizacije in odpravljanja napak.

AL70325,00005A0-82-26SEP22

Nastavitve vrat COM

Nastavitve vrat COM



PC28803—UN—29AUG22

Nastavitve vrat COM

Aplikacija za nastavitve vrat COM se uporablja za konfiguracijo signala RS232, ki omogoča, da lahko prikazovalnik komunicira z različnimi krmilnimi enotami ali napravami.

Pomaknite se na Nastavitve vrat COM

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Sistem.
3. Izberite aplikacijo Nastavitve vrat COM.

OPOMBA: Za priključitev naprav prek vrat COM je potreben dodaten kabelski snop. Obrnite se na prodajalca strojev John Deere.

Prikazovalnik ima dva zaporedna priključka COM, ki se uporabljata za povezavo z naslednjimi vrstami naprav:

- Field Doc Connect
- Sprejemnik sistema za globalno določanje položaja (GPS)
- Zaznavanje dušika (N) (proizvajalci: Yara in Fritzmeier)
- GreenSeeker
- LH 5000
- Voziček za zrnje

Zahteve za Field Doc Connect:

- Hitrost prenosa je nastavljena na 9600.
- Beleženje podatkov na krmilni enoti Raven je vklopljeno.
- Vrednost proženja za beleženje podatkov je manj kot 3 sekunde (priporočena vrednost je 1 sekundo ali manj).

Zahteve za Zaporedni GPS:

OPOMBA: Vodenje AutoTrac ni združljivo z RS232 GPS zunanjega proizvajalca.

- Hitrost prenosa je nastavljena na 19200.
- Frekvenca izhoda je nastavljena na 1 ali 5 Hz (vodenje, ročno vodenje in Parallel Tracking zahtevajo 5 Hz).
- Sprejemnik je nastavljen za oddajanje naslednjih sporočil:
 - GGA

- GSA
- RMC
- 8 podatkovnih bitov
- Parnost – Brez
- 1 stop bit
- Nadzor pretoka – Brez

Nastavitev zaznavanja dušika (N)

1. Namestite, umerite in nastavite sistem za zaznavanje dušika po navodilih iz uporabniškega priročnika.
2. Konfigurirajte nastavitve vrat COM za vrsto naprave in proizvajalca.
3. Izberite zaznavanje dušika za ciljno hitrost/recept pod povzetkom dela v aplikaciji Priprava za delo.

Nastavitve GreenSeeker

1. Namestite, umerite in nastavite sistem GreenSeeker po navodilih iz uporabniškega priročnika.
2. Konfigurirajte nastavitve vrat COM za vrsto naprave.
3. Izberite GreenSeeker za ciljno hitrost/Rx pod povzetkom dela v aplikaciji Priprava za delo.

Nastavitev LH 5000

1. Namestite, umerite in nastavite sistem LH 5000 po navodilih iz uporabniškega priročnika.
2. Konfigurirajte nastavitve vrat COM za vrsto naprave Field Doc Connect in proizvajalca, kot je LH Technologies.
3. Izberite LH 5000 v aplikaciji Upravitelj opreme.

Nastavitev voza za žito

1. Namestite, umerite in nastavite sistem vozička za zrnje po navodilih iz uporabniškega priročnika.
2. Izberite voziček za zrnje v Vrsti naprave.
3. Izberite proizvajalca vozička za zrnje.

Diagnostika vrat COM

Diagnostika komunikacijskih vrat se uporablja za ugotavljanje, ali so zahteve za upravljanje priključene krmilne enote ali naprave izpolnjene. Vrednosti, prikazane v diagnostiki komunikacijskih vrat, so določene na podlagi vrste naprave.

ch177nn,1728641242778-82-11OCT24

Nastavitev upravljalnih elementov

Nastavitev krmilnih elementov



PC15326—UN—08JUL13

Nastavitev krmilnih elementov

Uporabite aplikacijo Nastavitev krmilnih elementov za konfiguracijo ISOBUS ali drugih informacij stroja, ki se uporabljajo za upravljanje stroja ali funkcij priključka, da ponovno konfigurirate SCV-je ali da ponovno konfigurirate druge krmilne elemente.

Pomik na Nastavitev krmilnih elementov

1. Izberite Meni.
2. Izberite zavihek Aplikacije.
3. Izberite aplikacijo za nastavitev krmilnih elementov.

Aplikacija za nastavitev krmilnih elementov in razpoložljive vhodne informacije, ki jih je mogoče konfigurirati, se razlikujejo glede na vrsto stroja. Za dodatne informacije o aplikaciji za nastavitev krmilnih elementov glejte uporabniški priročnik stroja.

AL70325.00005A1-82-18NOV19

Servis in vzdrževanje

Čiščenje zaslona

POMEMBNO: Zaslona vedno čistite, ko je izklopljen. Ob čiščenju zaslona med delovanjem lahko nenamerno aktivirate gumb.

Pri čiščenju izklopite zaslon in ga obrišite z mehko krpo, poškropljeno s čistilom brez amonijaka, na primer čistilo za steklo John Deere ali večnamensko čistilo.

DX,PC,CLEAN,DISP-82-21OCT16



Upravitelj datotek

PC24753—UN—31OCT17

Ponastavitev tovarniških podatkov

Pri prenosu prikazovalnika z enega uporabnika na drugega ponastavite tovarniške podatke. Postopek s prikazovalnika počisti vse uporabniške podatke in ga ni mogoče razveljaviti. Uporabniški podatki vključujejo podatke o nastavitvah in dokumentaciji, informacije o vodenju, skupne vrednosti ter postavitev strani za izvajanje po meri. Nastavitve aktivacij, jezikov in regij se ne ponastavijo. Po ponastavitvi je treba sistem znova zagnati.

Pred prodajo stroja je treba na CommandCenter 4. generacije izvesti ponastavitev na tovarniške nastavitve.

Pred prodajo prikazovalnika je treba na univerzalnem prikazovalniku 4. generacije izvesti ponastavitev na tovarniške nastavitve.

1. Izberite Meni.



Meni

PC21495—UN—04SEP15

2. Izberite zavihek Sistem.



Zavihek Sistem

PC21264—UN—12JUN15

3. Izberite Upravitelj datotek.

4. Izberite Nastavitve.



Nastavitve

PC20398—UN—09DEC14

5. Izberite zavihek Nastavitve.



Zavihek Nastavitve

PC28671—UN—18MAR22

6. Izberite Začni tovarniško ponastavitev.



7. Sledite navodilom na zaslonu.

PC28672—UN—18MAR22

ch177nn,1685618029193-82-01JUN23

Odpravljanje težav

Obnovitev sistema



PC620654—UN—14MAY24

A—PIN za obnovitev

Obnovitev sistema poskuša zaščititi in potencialno shraniti podatke uporabnikov. Obnovitev sistema se vklopi, ko sistem zazna konflikt, ki bi lahko povzročil napačno delovanje funkcij.

Ko prikazovalnik prvič preklopi v obnovitev sistema, se na zaslonu začne 30-sekundni časovnik za obnovitev sistema. Za nadaljevanje obnovitve sistema se obrnite na zastopnika za John Deere in mu posredujte obnovitveno kodo PIN (A).

Če pustite, da časovnik poteče, se bo prikazovalnik vrnil v normalno delovanje. Če tega zaslona ne odpravite, se obrnite na zastopnika za John Deere in mu posredujte obnovitveno kodo PIN (A).

bvmsit,1715698463998-82-23MAY24

Posodobitev programske opreme ni uspela

Pri izvajanju posodobitve programske opreme krmilnika VTV na prikazovalniku s pomočjo orodja Service ADVISOR lahko posodobitev ne uspe zaradi ene od naslednjih napak pri namestitvi: Če pride do napake pri namestitvi, ni mogoče programirati programske datoteke (payload), zato prenos ne uspe.

Lahko se pojavijo naslednje napake orodja Service ADVISOR. Sledite priporočenim ukrepom:

OPOMBA: Med razhroščevanjem ni mogoče uporabljati strojnih aplikacij ali aplikacij za natančno kmetijstvo. Zajem za razhroščevanje traja od 5 do 10 minut. Ko je zajem zaključen, lahko stranka nadaljuje z delovanjem, dokler prodajalec ne izvozi podatkov za razhroščevanje.

ID sporočila o napaki	Besedilo naslova	Situacija	Ukrep popravila
AM.MO.1	Napaka pri namestitvi	Prišlo je do navzkrižja, zaradi katerega prenos ni uspel.	REŠITEV A: 1. Začetni koraki - Poskusite namestitev znova. - Prekinite in ponovno priključite napajanje prikazovalnika iz akumulatorja, nato vključite stroj in poskusite obnovitev.
AM.MO.3	Omejitev namestitve	John Deere zahteva	

Odpravljanje težav

		overitev, ki ni vključena v ta programski paket.	- Ponovno priključite napajanje in začnite posodobitev brez vstavljenega pomnilniškega ključa USB. Ko ste na to pozvani, vstavite pomnilniški ključ USB in izberite V redu. 2. Preverjanje pomnilniškega ključa USB in priključka - Prepričajte se, da je pomnilniški ključ USB v diagnostičnem priključku USB. - Preverite, ali prikazovalnik zazna pomnilniški ključ: MENU > SISTEM > DIAGNOSTIČNI CENTER > STROJNA OPREMA PRIKAZOVALNIKA > Kazalnik USB Če ni zaznan, poskusite z drugim pomnilniškim ključem USB ali preverite morebitne težave s šifriranjem oziroma obliko zapisa. - Preglejte kabel USB in ga po potrebi zamenjajte. 3. Brisanje datotek in ponovni nalaganje programske datoteke (payload) - Zaprite upravitelja programske opreme - Izbrišite vsebino iz: C:\sds\DisplayDependencies C:\sds\payloadsn - Znova prenesite programsko datoteko VTV za prikazovalnik iz orodja Service ADVISOR. - Znova formatirajte pomnilniški ključ USB in preverite, ali se upravitelj programske opreme samodejno odpre. - Po prenosu izberite pomnilniški ključ USB in kliknite »Sinhroniziraj USB«. - Prepričajte se, da se na pomnilniškem ključu USB v korenski mapi nahaja mapa JD Display Updates-JD 5.
AM.MO.4	Napaka pri namestitvi	Datoteka nosilca podatkov je poškodovana ali nepravilna.	
AM.MO.5	Omejitev namestitve	Datoteka nosilca podatkov je poškodovana ali nepravilna.	
AM.MO.6	Napaka pri namestitvi	Procesor ne prepozna pomnilniškega ključa USB.	
AM.MO.19	Namestitve in posodobitve	Sistem ni mogel pridobiti potrebnih informacij za namestitev programske opreme.	
SA.MO.10	Napaka pri namestitvi	Datoteka nosilca podatkov je poškodovana ali nepravilna.	
SA.MO.11	Omejitev namestitve	Datoteka nosilca podatkov je poškodovana ali nepravilna.	REŠITEV A: • Za dodatna navodila glejte gradivo za odpravljanje težav.
SA.MO.7	Napaka pri namestitvi	Programske opreme na pomnilniškem ključu USB ni bilo mogoče najti.	
SA.MO.1	Namestitve in posodobitve	Procesor ne prepozna pomnilniškega ključa USB.	
SA.MO.2	Namestitve in posodobitve	Sistem ni mogel pridobiti potrebnih informacij za namestitev programske opreme.	REŠITEV A: • Za dodatna navodila glejte gradivo za odpravljanje težav.
AM.MO.12	Napaka pri namestitvi	Sistem ni mogel pridobiti potrebnih informacij za namestitev programske opreme.	
AM.MO.11	Napaka pri namestitvi	Sistem ni mogel pridobiti potrebnih informacij za namestitev programske opreme.	REŠITEV B: 1. Pomaknite se na: Meni > Sistem > Upravitelj datotek > Izvoz - Izvozite ali izbrišite vse razpoložljive podatke. 2. Če težava še vedno vztraja: - Izvozite in shranite vse podatke o stranki. - Pojdite v Meni > Sistem > Upravitelj datotek. - Tapnite ikono nastavitve (okrogel gumb s puščico in piko na zgornjem črnem traku). - Izberite možnost Tovarniška ponastavitev podatkov.
SA.MO.6	Napaka pri namestitvi	Prikazovalnik nima dovolj prostora za prenos nosilca podatkov.	
AM.MO.9	Napaka pri namestitvi	Prikazovalnik nima ustrezne mobilne povezave.	REŠITEV C: • Preverite, ali je prikazovalnik prejel programsko datoteko prek vmesnika ISOBUS VT. • Zagotovite močno mobilno podatkovno povezavo prek enote MTG. • Počakajte 1–3 minute, nato izklopite in znova vklopite stroj. • Za dodatna navodila glejte gradivo za odpravljanje težav.
SA.MO.4	Napaka pri namestitvi	Oddaljena posodobitev programske opreme ni bila uspešno izvedena.	
SA.MO.5	Napaka pri namestitvi (ODDALJENA RAZLIČICA SA.MO.1)	Prikazovalnik nima ustrezne mobilne povezave.	

SA.MO.8	Napaka pri namestitvi (TOVARNIŠKO ORODJE / ODDALJENA RAZLIČICA SA.7)	Prikazovalnik nima ustrezne mobilne povezave.	
SA.MO.9	Napaka pri namestitvi (SAMO ODDALJENO)	Prikazovalnik nima ustrezne mobilne povezave.	
AM.MO.25	Napaka pri namestitvi	Programska oprema je omejena, dokler ni izvedena obnovitev sistema.	REŠITEV D: • Za dodatna navodila glejte gradivo za odpravljanje težav.
AM.MO.7	Napaka pri namestitvi	Napetost sistema je prenizka za nadaljevanje z namestitvijo programske opreme.	REŠITEV E: • Namestitev programske opreme izvedite, ko je sistem popolnoma napolnjen.
SA.MO.3	Namestitve in posodobitve	Posodobitev programske opreme je že v teku.	REŠITEV F: • Počakajte, da se programiranje zaključi. • Če se to zgodi, ko programiranje ni v teku, prekinite in ponovno priključite napajanje prikazovalnika iz akumulatorja, nato vključite stroj in poskusite z obnovitvijo. • Za dodatna navodila glejte gradivo za odpravljanje težav.

ZID XK1X, 1749805706573-82-17JUN25

Prilagojene nastavitve prikazovalnika

Prilagojene nastavitve prikazovalnika lahko prilagodite v Naprednih nastavitvah – prilagojenem načinu v konfiguraciji več prikazovalnikov. Priporočljivo je, da prilagodite prikazovalnike na naslednji način:

Nastavitve prikazovalnika > Meni > Sistem > Prikaz in zvok > Več prikazovalnikov > Uredi > Napredne nastavitve.

Primer:

V konfiguraciji, navedeni spodaj, bo 4640 vaš prikazovalnik/monitor za natančno kmetijstvo in bo upravljal sadilnik, 4600 pa bo prikazovalnik/monitor za traktor:

Konfiguracija 4640:

- Aplikacije za natančno kmetijstvo – »VKLJUČENO« – »PREDNOST 1«
- ISOBUS prikazovalnik priključka – »VKLJUČENO« – »PREDNOST 1«
- Vodilo vozila – »VKLJUČENO« – »privzeto«
- Krmilnik nalog – »VKLJUČENO« – »PREDNOST 1«
- Datotečni strežnik – »IZKLJUČENO« – »ni na voljo«
 - Datotečni strežnik je lahko označen kot »IZKLJUČENO« na obeh prikazovalnikih

Konfiguracija 4600

- Aplikacije za natančno kmetijstvo – »IZKLJUČENO« – »PREDNOST 2«

- ISOBUS prikazovalnik priključka – »IZKLJUČENO« – »PREDNOST 2«
- Vodilo vozila – »VKLJUČENO« – »privzeto«
- Krmilnik nalog – »IZKLJUČENO« – »PREDNOST 2«
- Datotečni strežnik – »IZKLJUČENO« – »ni na voljo«
 - Datotečni strežnik je lahko označen kot »IZKLJUČENO« na obeh prikazovalnikih

OPOMBA: Dvojni prikazovalnik se nanaša na konfiguracije, ki vključujejo dva procesorja, kot sta CommandCenter in Universal ali Universal in Universal.

Več prikazovalnikov se nanaša na nastavitve, ki vključujejo sekundarni prikazovalnik, kot sta CommandCenter in dodatni prikazovalnik ali Universal in dodatni prikazovalnik.

ZID XK1X, 1751029556756-82-27JUN25

Indeks

A	
Adapt. krivulje	
Ravna pot	65-11
Adaptivne krivulje	65-10
Nastavitve	65-4
Ovire	65-12
Upravljanje	65-11
Aktivacija	35-4
Predstavitev	15-4
Aplikacije	
Datum in ura	25-1
Delovni monitor	95-1
Diagnostično središče	130-1
ISOBUS VT	140-1
Jezik in enote	30-1
Meje	80-1
Nadzornik stroja	110-1
Polja	80-1
Prikaz in zvok	20-1
Profil priključka	60-1
Profil stroja	60-1
Service ADVISOR Remote	40-1
Sprejemnik StarFire	145-1
Uporabniki in dostop	45-1
Upravitelj datotek	125-1
Upravitelj nastavitvev	55-1
Upravitelj opreme	60-1
Upravitelj postavitve	50-1
Upravitelj programske opreme	35-1
Video	150-1
Vodenje	65-1
Vzdrževanje in umerjanje	135-1
AutoTrac	65-1
Izklopi, onemogoči	65-23
Nadzornik dejavnosti	65-23
Napovedovanje zavoja	65-1
Občutljivost krmiljenja	65-6
Omogoči	65-21
Onemogoči	65-21
Ponovno aktiviranje na naslednjem prehodu	65-22
Sporočila o izklopu	65-24
Stikalo za nadaljevanje	65-22
Tortni grafikon stanja	65-20
Vklop	65-21

B	
Blagovne znamke	2

C	
CommandCenter	
Modeli prikazovalnika	15-1
Modeli procesorja	15-1

Č	
Čas	25-1

Čiščenje	
Senzorji vrste	05-4

D	
Datum	25-1
Deaktivacija	35-4
Delovni monitor	95-1
Diagnostični center	
Diagnostični način	130-2
Diagnostika krmilnika	
Diagnostične kode napak	130-2
Diagnostični naslovi	130-2
Informacije o krmilniku	130-2
Skrij diagnostični center	130-2
Diagnostično središče	
Diagnostične kode napak	130-3
Diagnostika krmilnika	130-1
Informacije podatkovnega vodila CAN	130-3
Omrežje	130-5
Dodatni monitor	15-2
Dostop s strojem	65-7
Drugi prikazovalnik	20-1

E	
Elektronski prikazovalnik, pravilna uporaba	05-3

G	
Glasnost	20-1

H	
Hitra črta	65-8

I	
Intervali vzdrževanja	135-1
ISOBUS VT	140-1
Izklopi, onemogoči	
AutoTrac	65-23

J	
Jezik	30-1

K	
Krivul. AB	
Delovanje	65-9
Ovire	65-9
Ravna pot	65-9
Krivulje AB	65-8
Nastavitve	65-4
Krožna sled	
Metode	65-18
Rob	65-19

M		Premik sledi	65-2
Meni	15-4	Preverjanje servisiranja	135-1
Mere		Prikaz in zvok	
Priključek	60-1	Svetlost	20-1
Stroj	60-1	Prikazovalnik in zvok	
Merske enote	30-1	Glasnost	20-1
		Zvok	20-1
N		Priprava za delo	85-1
Nadzornik dejavnosti	65-23	Profil priključka	60-1
Nadzornik dela		Profil stroja	60-1
Snemanje	95-1	Programska oprema	
Nadzornik stroja	110-1	Aktivacija	35-4
Napovedovanje zavoja	65-1	Deaktivacija	35-4
AutoTrac	65-1	Namesti	35-1
Nastavitve		Ponovno namesti prejšnjo različico	35-1
Glavno vodenje	65-1	Posodobi	35-1
Vodilo	65-1	Prenesi	35-1
Nastavitve brezžičnega omrežja	155-1	Različice	35-1
Nastavitve okrogle sledi	65-5		
Nastavitve sledi krivulje	65-4	R	
Nastavitve svetlobnega droga	65-4	Ravna sled	
Nastavitve vrat COM	165-1	Hitra črta	65-8
		Ravno sledenje	
O		Delovanje	65-8
Občutljivost krmiljenja	65-6	Metode	65-7
Odmiki		Razmik med sledmi	65-5
Priključek	60-1	Ročno vodenje	65-1
Stroj	60-1		
Odpravljanje težav		S	
Vodenje	65-30	Senzorji vrste	
Okrogla sled		Čiščenje	05-4
Delovanje	65-19	Service ADVISOR Remote	40-1
Nastavitve	65-5	Namestitev posodobitev	40-2
Opozorilne besede, razumevanje	05-1	Odpravljanje težav	40-3
Opravlila ISOBUS	85-2	Opis delovanja	40-1
		Ponovno programiranje	40-1, 40-3
P		Prenos posodobitev	40-2
Pogon USB		Združljivost vozil	40-1
Najboljše prakse	125-5	Sled zapolnjevanja meje	65-19
Zahteve	125-5	Upravljanje	65-19
Poišči sled vodenja	65-6	Sprejemnik GPS	145-1
Polja		Sprejemnik StarFire	145-1
Filter	80-1	Središče za stanje	15-3
Meje	80-2, 80-3	Stanje stroja	135-1
Upravljanje	80-1	Stikalo za nadaljevanje	65-22
Uredi	80-1	Stran izvajanja	15-3
Ustvari	80-1	Menjava	50-3
Pomik		Svetlost	20-1
Izvajalne strani	50-3		
Posodobi		T	
Namesti	35-1	Toni sledenja	65-2
Ponovno namesti prejšnjo različico	35-1	Traktor, varno upravljanje	05-4
Prenesi	35-1		
Programska oprema	35-1		
Predstavitvena aktivacija	15-4		

U

Umerjanje	
Radar	135-1
Zdrsavanje koles	135-1
Umerjanje prikazovalnika	20-4
Umerjanje radarja	135-1
Umerjanje zaslona na dotik	20-4
Umerjanje zdrsavanja koles	135-1
Uporabniki in dostop	
Pravice za dostop	45-1
Profili uporabnikov	45-1
Upravitelj datotek	125-1
Izvozi	125-1
Zaslonski posnetki	125-5
Uvozi	125-1
Upravitelj nastavitve	55-1
Upravitelj opreme	60-1
Upravitelj postavitve	
Izvajalne strani	50-1, 50-3
Nabori izvajalnih strani	50-1
Vse strani izvajanja	50-2
Ustvari sled vodenja	65-6
Uvod	2

V

Varnost	
Traktor, varno upravljanje	05-4
Varno vzdrževanje, zagotavljanje	05-2
Varnost, previdnost pri puščanju tekočin pod visokim tlakom	
Previdnost pri puščanju tekočin pod visokim tlakom	05-6
Varnost, stopnice in držaji	
Pravilna uporaba stopnic in držajev	05-2
Več prikazovalnikov	20-1
Video	150-1
Sprožilci	150-1
Vodenje	
Adapt. krivulje	
Ravna pot	65-11
Adaptivne krivulje	65-10
Ovire	65-12
Upravljanje	65-11
AutoPath	65-12
Podrobnosti zemljevida AutoPath	65-18
AutoTrac	65-1
Omogoči	65-21
Onemogoči	65-21
Sporočila o izklopu	65-24
Stikalo za nadaljevanje	65-22
Tortni grafikon stanja	65-20
Vklop	65-21
Hitra črta	65-8
Krivul. AB	
Delovanje	65-9
Ovire	65-9

Ravna pot	65-9
Krivulje AB	65-8
Krožna sled	
Metode	65-18
Nabor sledi	65-20
Najmanjše hitrosti	65-23
Največje hitrosti	65-23
Nastavitve	
Glavni vklop/izklop	65-1
Napovedovanje zavoja	65-1
Okrogla sled	65-5
Premik sledi	65-2
Sled krivulje	65-4
Svetlobna vrstica	65-4
Toni sledenja	65-2
Občutljivost krmiljenja	65-6
Odpravljanje težav	65-30
Okrogla sled	
Delovanje	65-19
Optimizacija krmiljenja	65-26
Poišči sled	65-6
Ravna sled	
Hitra črta	65-8
Ravno sledenje	
Delovanje	65-8
Metode	65-7
Razmik med sledmi	65-5
Rob okrogle sledi	65-19
Ročno	65-1
Sled zapolnjevanja meje	65-19
Upravljanje	65-19
Ustvari sled	65-6
Zamenjaj sled	65-20
Vzdrževalni intervali	135-1
Vzdrževanje	
Čiščenje senzorjev vrste	05-4
Vzdrževanje in umerjanje	135-1

Z

Zaslonska pomoč	15-1
Zaslonske bližnjice	15-3
Zaslonski posnetki	125-5
Zastavice	85-6
Združljivost	75-2

