

4. sukupolven CommandCenter™
-näytön ohjelmistoversio: 10.32.3817-XXX



JOHN DEERE

KÄYTTÖOHJE

4. sukupolven CommandCenter™

OMPFP26772 PAINOS J5 (FINNISH)

John Deere Ag Management Solutions



Johdanto

Johdanto

KIITÄMME SINUA tämän John Deere -tuotteen hankinnasta.

PEREHDY TÄHÄN KÄSIKIRJAAN huolella, jotta opit laitteen oikean käyttö- ja huoltotekniikan. Muuten seurauksena voi olla henkilövahinko tai laitteiden vaurioituminen. Käyttöohje ja laitteen turvamerkit ovat saatavana useilla kielillä. Katso lisätietoja tilauksesta osoitteesta www.techpubs.deere.com (Ag&Turf/JDPS) tai www.johndeere.com (C&F) tai ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään.

TÄMÄ KÄSIKIRJA on laitteeseen kiinteästi kuuluva osa ja sen tulee siirtyä uudelle omistajalle laitteen myynnin yhteydessä.

MITTAYKSIKÖINÄ tässä käyttöohjeessa käytetään sekä metrisiä mittoja että vastaavia amerikkalaisia mittoja. Käytä vain sopivankokoisia varaosia ja kiinnittimiä. Metrijärjestelmän mukaisia tai tuumamittaisia kiinnittimiä varten saatetaan tarvita erityisiä metrijärjestelmän mukaisia tai tuumamittaisia työkaluja.

Tuotteen tai työkonen OIKEA JA VASEN PUOLI on määriteltä normaaliin ajosuuntaan nähden.

KIRJOITA VALMISTENUMEROT (PIN) osaan Tekniset tiedot tai Tuotteen numerot. Merkitse kaikki numerot huolellisesti muistiin siltä varalta, että laite varastetaan. Numerot auttavat laitteen jäljittämässä. PIN-tiedot ovat hyödyllisiä osia tilattaessa. Säilytä tunnistenumerot varmassa paikassa erillään tuotteesta.

TAKUU annetaan osana John Deeren tukiohjelmaa asiakkaille, jotka käyttävät ja huoltavat laitteitaan tässä käyttöohjeessa kuvatulla tavalla. Takuuehdot on selostettu ostohetkellä luovutetussa takuutodistuksessa.

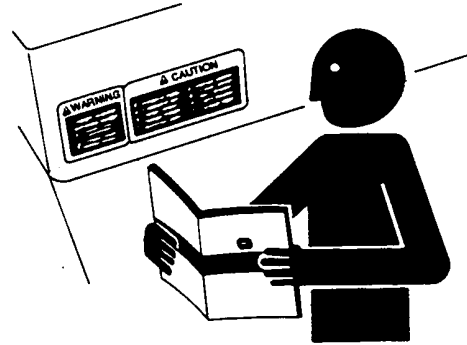
Takuun mukaisesti John Deere takaa tuotteensa siltä varalta, että niissä ilmenee vikoja takuuaikana. Joissakin tapauksissa John Deere suorittaa myös maksuttomia parannuksia jälkiasennuksina, vaikka tuotteen takuuaika olisi jo umpeutunut. Jos laitetta

käytetään väärin tai siihen tehdään tehtaan alkuperäisten määritysten vastaisia muutoksia, takuu mitätöityy ja jälkiasennuksina tehtävät parannukset voidaan evätä.

Jos et ole tämän laitteen alkuperäinen omistaja, sinun kannattaa ilmoittaa paikalliselle John Deere -jälleenmyyjälle tämän koneen sarjanumero. Siten John Deeren on helpompaa tiedottaa sinulle tärkeistä aiheista tai tuoteparannuksista.

DX,IFC5E-22-08SEP25

John Deere on palveluksessasi



TS201—UN—15APR13

Asiakastyytyväisyys on John Deerelle tärkeää.

Jälleenmyyjämme pyrkivät tarjoamaan sinulle osia ja huoltoa nopeasti ja tehokkaasti:

- Laitteistoasi tukevat huolto- ja varaosat.
- Koulutetut huoltoteknikot ja laitteistosi huoltoon tarvittavat vianmääritys- ja korjaustyökalut.
- John Deeren vaihto-osat, korjauspalvelut ja huolto- tai korjaustiedot ovat saatavilla. Lisätietoja on osoitteessa deere.com tai deere.ca.

DX,IFC,JDS-22-30SEP25

Tavaramerkit

Tavaramerkit	
APEX™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
ArcGIS™	Esri:n tavaramerkki
AutoPath™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
AutoTrac™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
BeeLine™	Relish Technologies Ltd. -yrityksen tavaramerkki
Bluetooth®	Bluetooth SIG:n tavaramerkki
CommandARM™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
CommandCenter™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
CommandQuad™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
CommandPRO™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
e18™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki

e23™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
Efficiency Manager™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
Field Doc™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
GreenSeeker®	Trimble Navigation Limited Corporationin tavaramerkki
GreenStar™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
Hagie™	Hagie Manufacturing Companyn tavaramerkki
iGrade™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
IMS™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
iTEC™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
IVT™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
JDLINK™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
PowerShift™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
RowSense™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
SeedStar™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
See & Spray	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
Service ADVISOR™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
StarFire™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
StellarSupport™	Deere & Company -yhtiön tavaramerkki
Trimble®	Trimble-tavaramerkki
Wi-Fi®	Wi-Fi Alliance -tavaramerkki

ch177nn,1685609353995-22-08JUN23

John Deeren teknisten tietojen kirjakauppa

Tuotteen toiminnot eivät ehkä vastaa täysin tässä asiakirjassa kuvattuja oppaan tulostuksen jälkeen tapahtuneiden muutosten johdosta. Lue käyttöoppaan uusin versio ennen käyttöä. Saat kopion jälleenmyyjältä tai osoitteesta techpubs.deere.com.

CZ76372,000071F-22-04AUG25

Ohjelmapäivitysten lataaminen

Varmista, että näytön ohjelmisto on päivitetty uusimpaan versioon. Ohjelmapäivitykset voi ladata osoitteesta:

<https://my.deere.com/software-downloads/software-manager/>

CZ76372,000071E-22-17JUN14

Näytön käyttöohje

4. sukupolven näytön käyttöohje on saatavilla näytössä, opastuskeskustoiminteessa. Näyttötuki on näytön Johdanto-osassa.

AL70325,00005A6-22-07NOV19

4. sukupolven CommandCenter-näytön komponentit

4. sukupolven CommandCenter™-näytössä on seuraavat komponentit:

Vaatimusten mukainen nimi

Proessori 4600 – monitoimikontrolleri, integroitu Premium-palvelin (IPVS)

Proessori 4200 – monitoimikontrolleri, integroitu Mid-Spec-palvelin (IMVS)

Proessori 4100 – monitoimikontrolleri, integroitu arvopalvelin (IAVS)

ch177nn,1685613981788-22-08JUN23

Sisältö

Sivu

Sivu

Turvallisuus

Turvallisuusohjeiden merkintä	05-1
Varoitusten luokittelu	05-1
Turvallisuusohjeiden noudattaminen	05-1
Turvallinen kunnossapito	05-2
Askelmien ja kahvojen oikea käyttö	05-2
Elektronisten komponenttien ja pidikkeiden turvallinen käsittely	05-2
Elektronisen näytön asianmukainen käyttö	05-3
Opastusjärjestelmien turvallinen käyttö	05-3
Turvavyön asianmukainen käyttö	05-3
Pysy etäällä leikkuupöydistä	05-4
Rivitunnistimien puhdistus	05-4
Traktorin turvallinen käyttö	05-4
Työkoneiden automaatiojärjestelmien turvallinen käyttö	05-6
Korkeapaineisten nesteiden vaatima varovaisuus	05-6
Perehdy ISOBUS-ohjainyksiköiden käyttöohjeisiin	05-6
Vältä peruuttamisen aiheuttamat päälleajo- onnettomuudet	05-7
Sähköiskujen ja tulipalojen välttäminen	05-7
Voimansiirtojohtojen välttäminen	05-7

Turvamerkit

Turvavaroitus — AutoTrac havaittu	10-1
Turvallisuusvaroitusta — Ohittamaton raja	10-1
Turvavaroitus — ISOBUS-ohjainyksikkö	10-1
Turvallisuusvaroitusta — ISO-varasäätimien väärä käyttö	10-1
Turvallisuusvaroitusta — ISO-varasäätimien määritykset	10-2
Turvavaroitus — Järjestelmän uudelleenkäynnistys	10-2
Turvavaroitus — Ohjelmiston asennus	10-2
Turvallisuusvaroitusta — Järjestelmän palautus	10-2

Lakisääteiset tiedot

Päiväyskoodin tunnistus	11-1
Liittovaltion viestintäkomission huomautus	11-2
Euraasian unioni — EAC	11-2
Euraasian unioni — EAC	11-3
Euraasian talousunioni — EAC	11-5
Euraasian talousunioni — EAC	11-8
Euraasian talousunioni — EAC	11-11
EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-14
EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-15
EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-16
EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-17
EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-18
EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-19

EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-20
UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-21
UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-22
UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-23
UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-24
UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-25
UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-26
UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus	11-27

Näytön esittely

Ruudussa näkyvä ohje	15-1
4. sukupolven CommandCenter	15-1
4. sukupolven CommandCenter-prosessori	15-1
Kaksoisnäyttö	15-2
Suoritusivun rakenne	15-3
Tilatietojen keskus	15-3
Toiminnevalitsimet	15-3
Valikko	15-4
Perustason aktivointi	15-4
Lisäaktivoinnit	15-4
Demoaktivoinnit	15-4

Näyttö ja ääni

Näyttö ja ääni	20-1
Kirkkaus	20-1
Ääni	20-1
Useita näyttöjä	20-2
Usean näytön asetukset	20-3
Näytön kalibrointi	20-4

Päivämäärä ja aika

Päivämäärä ja aika	25-1
Nykyisen päivämäärän muuttaminen	25-1
Nykyisen kellonajan muuttaminen	25-1

Kieli ja mittayksiköt

Kieli ja mittayksiköt	30-1
Kielen ja mittayksiköiden asettelu	30-1

Ohjelmistonhallinta

Ohjelmistonhallinta	35-1
Näytön ja ohjainyksikön ohjelmiston päivitys	35-1
Aktivoinnit	35-4

Service ADVISOR -järjestelmän etäkäyttö

Service ADVISOR -järjestelmän etäkäyttö	40-1
Koneen uudelleenohjelmointi	40-1
Vianetsintä — Uudelleenohjelmointi	40-3

Käyttäjät ja käyttöoikeudet

Käyttäjät ja käyttöoikeudet	45-1
-----------------------------------	------

Jatkaa seuraavalla sivulla

Alkuperäisohjeet. Kaikki tämän käsikirjan tiedot, kuvat ja spesifikaatiot perustuvat uusimpiin julkaisuhetkellä saatavilla oleviin tietoihin. Pidätämme oikeuden muutoksiin ilman erillistä ilmoitusta.

	Sivu		Sivu
Käyttäjäprofiilit	45-1	Ota AutoTrac käyttöön	65-21
Käyttöoikeusryhmät	45-1	AutoTrac-toiminnon poistaminen käytöstä, kun sitä ei käytetä	65-21
Näytönvalitsin		AutoTrac-ohjauksen käyttöönotto	65-21
Näytönvalitsin	50-1	Aktivointikatkaisin	65-22
Työsivusarjat	50-1	AutoTrac-ohjauksen uudelleenkytkentä seuraavalla ajolinjalla	65-22
Muokkaa työsivusarjoja	50-1	Järjestelmän poiskytkentä ja poistaminen käytöstä	65-23
Pikavalintapalkki	50-2	Vähimmäis- ja enimmäisnopeudet	65-23
Kaikki työsivut (suoritussivut)	50-2	AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit	65-24
Työsivujen lisääminen, muokkaaminen ja kopiointi	50-3	Työkoneen ajolinjan AutoTrac-ohjaus (passiivinen)	65-25
Eri työsivujen haku etusivulle	50-3	Ohjauksen optimointi	65-26
Asetusten hallinta		AutoTrac RowSense	65-29
Asetusten hallinta	55-1	Vianetsintä	65-30
Työkonehallinta		AutoTrac-kääntöautomaatiikka	
Työkonehallinta	60-1	AutoTrac-kääntöautomaatiikka	70-1
Koneen profiili	60-1	Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikka	70-2
Työkoneen profiili	60-1	Leikkuupuimurin AutoTrac- kääntöautomaatiikka	70-4
Ajolinjan AutoTrac-ohjaus		Ruiskutuslaitteen AutoTrac- kääntöautomaatiikka	70-6
Ajolinjan AutoTrac-ohjaus	65-1	Vianetsintä	70-7
Manuaalinen opastus	65-1	Machine Sync	
Yleistä	65-1	Machine Sync	75-1
Opastuksen asetukset	65-1	Yhteensopivuus John Deere Machine Syncin kanssa	75-2
Käännöksen ennakointi	65-1	Machine Sync -hallintalaitteet	75-4
Reittiäänet	65-2	Machine Syncin käyttäminen – Johtaja	75-5
Työleveyden muutosilmoitus	65-2	John Deere Machine Syncin käyttö – Nostin	75-6
Ajourat	65-2	Pellot ja rajat	
Jaettu signaali	65-2	Pelto- ja rajasarjat	80-1
Ajouran valinta	65-2	Asiakkaiden, maatilojen ja peltojen hallinta	80-1
Ajolinjan vaihto	65-2	Pellon rajat	80-2
AB-kaarien siirtäminen	65-3	Pellon rajat	80-3
Valopalkin asetukset	65-4	Työasetukset, kartoitus ja liput	
Kaarevan ajolinjan asetukset	65-4	Työasetukset	85-1
Ympyräreitti-asetukset	65-5	Työt yhteensä	85-2
Ajolinjojen etäisyys	65-6	Töiden kokonaissumma	85-3
Ohjausherkkyyys	65-6	Kartoitus	85-4
Ajouran asetus	65-6	Liput	85-5
Ohjatun linjan haku	65-6	Jakaminen	
Suora linja	65-7	Jakaminen	90-1
Pikalinja	65-8	Suoritusnäyttö	
Opastus suoralla reitillä	65-8	Suoritusnäyttö	95-1
AB-kaaret	65-8	Työn tallentaminen	95-1
Opastus AB-kaarella	65-9	Koneen tyhjäkäynti	
Suoran reitin tallentaminen tai esteiden kiertäminen	65-9	Koneen tyhjäkäynnin toimintaperiaate	100-1
Mukautuvat kaaret	65-10	Ajouran ohjaus	
Opastus mukautuvalla kaarella	65-11	Ajouran ohjaus	105-1
Suoran reitin tallentaminen mukautuvaan kaareen	65-11	Konemonitori	
Esteiden kiertäminen	65-12	Konemonitori	110-1
AutoPath	65-13		
AutoPath-asetukset	65-16		
AutoPath-karttatiedot	65-18		
Ympyräreitti	65-18		
Ympyräreitin reuna	65-19		
Opastus ympyräreitillä	65-19		
Esiohjattu ajoura	65-19		
Esiohjattujen ajourien ohjeistus	65-19		
Reittisarja	65-20		
Vaihda ajoura	65-20		
AutoTrac-tilan ympyräkaavio	65-20		

	Sivu	Sivu
Limittäisyyden hallinta		
Limittäisyyden hallinta	115-1	
Manuaal. limitt. hallinta	115-1	
Osiohallinta		
Osiohallinta	120-1	
Lisäasetukset	120-3	
Osien tilamoduuli	120-3	
Limittäisyysasetukset	120-4	
Suorituskyvyn kalibrointi	120-4	
Esikylvötoiminnan asetusten esimerkki	120-5	
Tiedostonhallinta		
Tiedostonhallinta	125-1	
USB-asema	125-5	
Näyttökuvien tallentaminen	125-5	
Diagnostiikkakeskus		
Diagnostiikkakeskus	130-1	
Järjestelmän diagnostiikka	130-1	
Ohjainyksikön diagnostiikka	130-1	
Diagnostiikkatiedot	130-2	
Diagnostiikkakeskuksen piilottaminen	130-2	
Vikakoodit	130-3	
CAN-väylän tiedot	130-3	
CCD-väylän tiedot	130-4	
CAN-väylän lukemat	130-4	
Verkko	130-5	
Ethernet-väylätiedot	130-5	
Huolto ja kalibrointi		
Huolto ja kalibroinnit	135-1	
Huoltotarkastukset	135-1	
Huoltovälit	135-1	
Kalibroinnit	135-1	
ISOBUS VT		
ISOBUS VT	140-1	
StarFire-vastaanotin		
StarFire GPS -vastaanotin	145-1	
StarFire-ohjelmiston etäpäivitykset	145-1	
Video		
Video	150-1	
Videon laukaisimet	150-1	
Langattomat asetukset		
Langattomat asetukset	155-1	
Etänäytön käyttö		
Etänäytön käyttö	160-1	
COM-porttiasetukset		
COM-porttiasetukset	165-1	
Hallintalaitteiden asetukset		
Hallintalaitteiden asetukset	170-1	
Huolto ja ylläpito		
Näytön puhdistus	175-1	
		Tehdastietojen palautus
		175-1
		Vianetsintä
		Järjestelmän palauttaminen
		180-1
		Ohjelmistopäivitys epäonnistuu
		180-1
		Mukautetut näytön määrittelyt
		180-3

Turvallisuus

Turvallisuusohjeiden merkintä



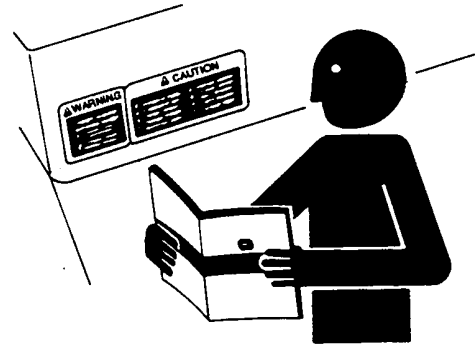
T81389—UN—28JUN13

Tämä on turvallisuusohjetta osoittava merkki. Lue koneessa ja käyttöohjeessa oleva ohje erityisen hyvin estääksesi mahdollisen tapaturman.

Noudata suositeltuja varotoimia ja työskentele turvallisella tavalla.

DX,ALERT-22-29SEP98

Turvallisuusohjeiden noudattaminen



TS201—UN—15APR13

Lue huolellisesti kaikki tämän oppaan ja koneeseen kiinnitettyjen turvamerkkien sisältämät turvallisuusviestit. Pidä turvamerkit moitteettomassa kunnossa. Korvaa puuttuvat tai vahingoittuneet turvamerkit. Varmista, että uudet laitteiston komponentit ja varaosat on varustettu ajan tasalla olevilla turvamerkeillä. Turvamerkkejä on saatavissa John Deere -jälleenmyyjältä.

Valmistajilta saaduissa osissa ja komponenteissa saattaa olla muita turvallisuustietoja, joita ei ole mainittu tässä käyttöohjekirjassa.

Opettele käyttämään konetta ja sen hallintalaitteita oikein. Älä anna kenenkään käyttää järjestelmää ilman riittävää opastusta.

Pidä kone moitteettomassa toimintakunnossa. Luvattomat muutokset koneeseen saattavat heikentää koneen suorituskykyä ja/tai turvallisuutta ja lyhentää koneen käyttöikää.

Jos et ymmärrä jotain tämän oppaan osaa ja tarvitset opastusta, ota yhteys John Deere -jälleenmyyjään.

DX,READ-22-01AUG22

Varoitusten luokittelu



TS187—22—30SEP88

Varoitukset on luokiteltu eriasteisiksi: VAARA, VAROITUS tai HUOMIO. VAARA-varoitustarra osoittaa erittäin vaarallista aluetta.

VAARA- tai VAROITUS-tarrat on sijoitettu lähelle erityistä vaaraa. Yleiset ohjeet on merkitty HUOMIO-varoitustarralla. Tekstin yhteydessä olevat turvallisuusohjeet on merkitty tässä kirjassa HUOMIO-sanalla.

DX,SIGNAL-22-03MAR93

Turvallinen kunnossapito



TS218—UN—23AUG88

Ymmärrä huoltotoimenpiteen tarkoitus ennen kuin ryhdyt työhön. Pidä työympäristö puhtaana ja kuivana.

Älä voitele, huolla tai säädä konetta sen käydessä. Pidä kädet, jalat ja vaatetus pois liikkuvien osien läheisyydestä. Kytke voimansiirto pois päältä, liikuttele hallintavipuja paineen poistamiseksi ja laske työkone maahan. Anna moottorin jäähtyä. Poista virta-avain virtalukosta. Anna moottorin jäähtyä.

Tue kunnolla ne koneen osat, joiden täytyy olla nostettuna huollon aikana.

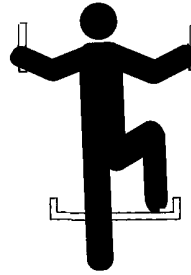
Pidä kaikki osat kunnossa ja oikein asennettuina. Korjaa vauriot viipymättä. Uusi vaurioituneet tai kuluneet osat, ennen kuin syntyy suuria vaurioita. Poista rasva, öljy ja muut jätteet.

Irrota itsekulkevien koneiden akun maakaapeli ennen sähkö- tai hitsaustöitä.

Irrota työkoneen johtosarja traktorista ennen sähkölaitteiden huolto- tai hitsaustöitä.

DX,SERV-22-17FEB99

Askelmien ja kahvojen oikea käyttö



T133468—UN—15APR13

Ehkäise putoaminen: pidä rintamasuunta aina ohjaamoon päin noustessasi traktoriin ja poistuessasi traktorista. Kolmen raajan tulee aina koskettaa samanaikaisesti askelmia, kahvoja ja kaiteita.

Ole erityisen varovainen mudan, lumen tai kosteuden aiheuttamissa liukkaissa olosuhteissa. Pidä askelmat puhtaina sekä rasvattomina ja öljyttöminä. Älä koskaan poistu koneesta hyppäämällä. Älä koskaan nouse liikkuvaan koneeseen tai poistu liikkuvasta koneesta.

DX,WW,MOUNT-22-12OCT11

Elektronisten komponenttien ja pidikkeiden turvallinen käsittely



TS249—UN—23AUG88

Putoaminen varusteisiin kuuluvien elektronisten komponenttien asennuksen tai irrotuksen aikana voi aiheuttaa vakavan loukkaantumisen. Käytä tikkaita tai huoltotasoa, jotta yletyt helposti asennuskohteisiin. Käytä tukevia ja turvallisia jalan- ja kädensijoja. Älä asenna tai irrota komponentteja märissä tai jäisissä olosuhteissa.

Käytä pylvääseen tai muuhun korkeaan rakenteeseen asennettavan paikannusohjauksen (RTK) maatukiaseman asentamisessa tai huoltamisessa henkilöä, joka on hyväksytty kiipeämistehtäviin.

Sovella työkoneeseen kiinnitettävän GPS-vastaanottimen pylvään asentamisessa tai huoltamisessa asianmukaista nostotekniikkaa ja käytä asianmukaista suojaruustusta. Pylväs on raskas ja hankala käsitellä. Työskentelyyn tulee osallistua kaksi

henkilöä, mikäli asennuskohteita ei ole mahdollista saavuttaa maasta tai huoltotasolta käsin.

DX,WW,RECEIVER-22-24AUG10

Elektronisen näytön asianmukainen käyttö

Elektroniset näytöt ovat oheislaitteita, joiden käyttötarkoitus on kuljettajan avustaminen pellolla suoritettavassa työssä, mukavuuden parantaminen ja viihdytys. Näyttöissä on useita eri toimintoja ja niitä käytetään useissa koneen sovelluksissa. Niitä voidaan käyttää myös yhdessä toisten oheislaitteiden kuten käsissä pidettävien sähkölaitteiden kanssa.

Oheislaitte on mikä tahansa laite, jota ei tarvita koneen käyttämiseen sen ensisijaiseen tarkoitukseen. Käyttäjä on aina vastuussa koneen turvallisesta käytämisestä ja hallinnasta.

Näin vältät loukkaantumiset koneen käytön aikana:

- Sijoita näyttö paikalleen asennusohjeiden mukaan. Varmista, että näyttö on turvallisesti kiinnitetty eikä estä näkyvyyttä tai ole koneen hallintalaitteiden tiellä.
- Älä anna näytön häiritä keskittymistäsi työhön. Pysy valppaana. Kiinnitä huomiosi koneeseen ja ympäristön tapahtumiin.
- Älä muuta asetuksia tai käytä toimintoja, jotka vaativat pitkäaikaista monitorisäädinten käyttöä koneen liikkuttaessa. Pysäytä kone turvallisesti paikkaan ja aseta vaihde lukkoasentoon ennen tällaisten toimintojen käyttämistä.
- Älä käännä äänenvoimakkuutta niin korkealle, ettei voi kuulla liikenteen ääntä tai hälytysajoneuvoja.

Jotta monitorin käyttö olisi mahdollisimman turvallista, joitakin toimintoja voidaan poistaa käytöstä, niin että ne ovat käytettävissä vain, kun kone oli pysähtynyt ja/tai sen vaihde on asetettu lukkoasentoon. Tämän turvallisuusominaisuuden ohittaminen millään tavoin voi olla lainvastaista ja johtaa vaurioihin, vakavaan tapaturmaan tai kuolemaan.

Käytä vain käytettävissä olevia näyttötoimintoja olosuhteiden salliessa turvallisesti ja mukana toimitettujen ohjeiden mukaisesti. Noudata aina yleisiä turvallisuusohjeita ja paikallista tieliikennelainsäädäntöä käyttäessäsi oheislaitteita.

DX,ELEC,DISPLAY-22-13JAN15

Opastusjärjestelmien turvallinen käyttö

Opastusjärjestelmiä ei saa käyttää maantiellä. Opastusjärjestelmät on aina kytkettävä pois käytöstä ennen maantielle siirtymistä. Opastusjärjestelmää ei saa käynnistää (kytkeä) maantiekuljetuksessa.

Ajolinjan ohjausjärjestelmät on suunniteltu auttamaan kuljettajaa käyttämään konetta tehokkaammin.

Kuljettaja on aina vastuussa koneen reitistä ja turvallisesta käytöstä. Ajolinjan ohjausjärjestelmät eivät havaitse esteitä automaattisesti eivätkä myöskään estä esteisiin tai muihin koneisiin tai ajoneuvoihin törmäämistä.

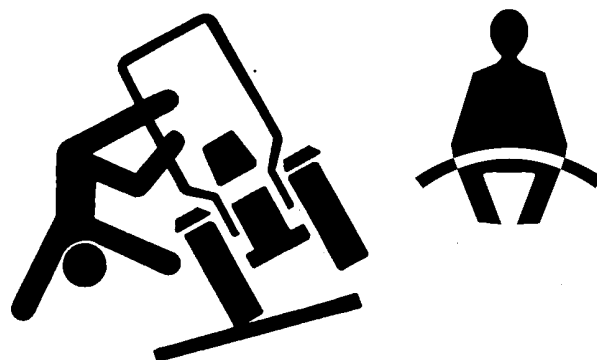
Ajolinjan ohjausjärjestelmät tarkoittavat kaikkia toimintoja, jotka automatisoivat koneen ohjausta. Niitä ovat esimerkiksi AutoTrac, iTEC, AutoTrac-kääntöautomaatiikka, AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen), AutoTrac Universal, AutoTrac Controller, AutoTrac RowSense ja Machine Sync.

Käyttäjän ja sivullisten vahingoittumisen välttäminen:

- Älä koskaan nouse liikkuvaan koneeseen tai poistu siitä.
- Tarkista, että koneen, työkoneen ja ajolinjan ohjausjärjestelmän asetukset on määritetty oikein.
 - Jos käytössä on iTEC, AutoTrac-kääntöautomaatiikka tai AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen), varmista, että rajat on määritetty tarkasti.
 - Jos konesynkronointi on käytössä, varmista, että seuraajan aloituspaikka on kalibroitu niin, että koneiden väliin jää riittävästi tilaa.
- Pysy valppaana ja seuraa ympäristön tapahtumia.
- Ohjaa tarvittaessa itse maastoesteiden, sivullisten, laitteiden tai muiden esteiden välttämiseksi.
- Lopeta käyttö, jos huono näkyvyys haittaa koneen käyttöä tai estää sinua havaitsemasta ihmisiä tai esteitä koneen kulkureitillä.
- Ota koneen nopeutta päätettäessä huomioon pellon olosuhteet, näkyvyys ja koneen kokoonpano.

ch177nn,1660716404585-22-23MAY24

Turvavyön asianmukainen käyttö



TS1729—UN—24MAY13

Vältä traktorin kaatumisen aiheuttamat puristumisvammat ja hengenvaaralliset tapaturmat.

Tämä traktori on varustettu turvakehyksellä (ROPS). KÄYTÄ turvavyötä, kun käytät turvakehyksellä varustettua traktoria.

- Pidä kiinni salvasta ja vedä turvavyö kokonaan kehosi yli.
- Työnnä salpa solkeen. Kuuntele kilahdusta.
- Nykäise turvavyön salpaa varmistaaksesi, että turvavyö on turvallisesti kiinni.
- Turvavyön tulee istua tiiviisti lantion kohdalla.

Jos turvavyön kiinnittimissä, soljessa, hihnassa tai hihnanvetimessä näkyy merkkejä vaurioista, vaihda koko turvavyö.

Tarkasta turvavyö ja sen kiinnittimet vähintään kerran vuodessa. Etsi erityisesti löyisiä osia ja jälkiä vyön vahingoittumisesta, esim. viiltojen, rispaantumisen, epätavallisen tai erittäin voimakkaan kulumisen, värjäytymisen ja hankautumisen muodossa. Vaihda vain koneesi tekniset tiedot täyttäviin varaosiin.

DX,ROPS1-22-22AUG13

Pysy etäällä leikkuupöydistä



ES 118 704

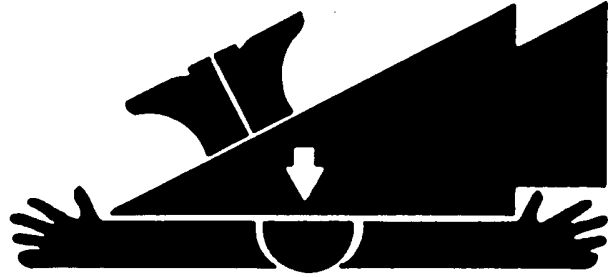
ES118704—UN—21MAR95

Teräpalkkia, syöttökierukkaa, laonnostokelaa ja syöttöteloja ei voida täysin suojata niiden toimintatavan vuoksi. Pysy etäällä näistä liikkuvista osista käytön aikana. Kytke pääkytkin pois, sammuta moottori ja poista avain virtalukosta ennen koneen huoltamista tai puhdistamista.

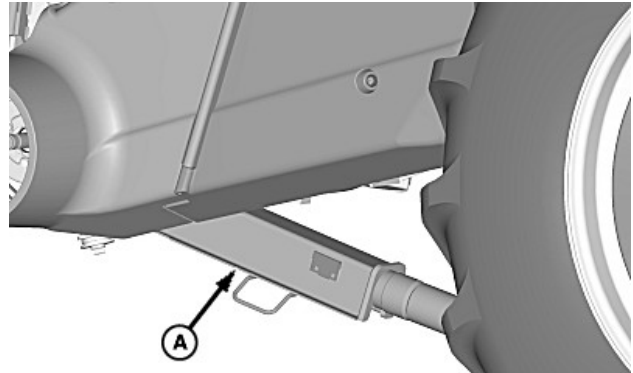
FX,CUT-22-21DEC90

Rivitunnistimien puhdistus

⚠ HUOMIO: Vältä loukkaantumisen vaara. SAMMUTA moottori, kytke seisontajarru ja poista virta-avain.



TS696—UN—21SEP89



H90891—UN—26FEB08

A—Turvapysäytys

Nosta leikkuupöytä ja laske turvatanko (A) hydraulikkasynterin varren päälle.

Tarkista päivittäin, pitääkö rivitunnistimet puhdistaa. Jos tunnistiimi on kertynyt paljon ainesta, se ei ehkä liiku vapaasti, mikä vaikuttaa sen suorituskykyyn. Puhdista rivitunnistimet poistamalla roskat tunnistimista ja niiden ympäriltä. Varmista, että tunnistimet liikkuvat esteettömästi.

Tarkasta tunnistimien holkit ja akselit vuosittain liiallisen kulumisen varalta. Vaihda tarvittaessa.

ch177nn,1687759031286-22-26JUN23

Traktorin turvallinen käyttö

Voit pienentää onnettomuusriskiä noudattamalla seuraavia yksinkertaisia varo-ohjeita:

- Käytä traktoria vain sellaisiin työtehtäviin, joihin se on tarkoitettu, esim. maataloudessa käytettävien vaihdettavien varusteiden työntämiseen, vetämiseen, hinaamiseen, käyttämiseen ja kuljettamiseen.
- Kuljettajien täytyy pystyä henkisesti ja fyysisesti hallitsemaan ohjaamo ja/tai hallintalaitteita ja käyttämään konetta asianmukaisesti ja turvallisesti.
- Älä koskaan käytä konetta, kun keskittymiskyky on heikentynyt, olet väsynyt tai olet vammautunut. Koneen turvallinen käyttö vaatii kuljettajan täyden huomion ja tarkkaavaisuuden.

- Tätä traktoria ei ole tarkoitettu huvi- tai virkistyskäyttöön.
- Lue tämä käyttöohje ennen traktorin käyttöä ja noudata oppaassa ja traktorissa olevia käyttö- ja turvaohjeita.
- Noudata käyttöohjeen työkoneiden/lisävarusteiden (kuten etukuormainten) käyttöä ja lisäpainoja koskevia ohjeita.
- Noudata asennetun tai vedettävän koneen tai perävaunun käyttöohjetta. Älä käytä mitään koneen ja traktorin tai perävaunun ja traktorin yhdistelmää, jos kaikkia ohjeita ei noudateta.
- Varmista ennen moottorin käynnistämistä ja työskentelyn aloittamista, että kukaan ei oleskele traktorin tai siihen kytketyn työkoneen läheisyydessä tai työskentelyalueella.
- Pysy loitolla kolmipistevivustosta ja hydraulisesta vetokoukusta (jos varustuksessa), kun ohjaat niitä.
- Pidä kädet, jalat ja vaatetus poissa liikkuvien osien läheisyydestä.

Huomattavaa ajon aikana

- Älä koskaan yritä nousta liikkuvaan traktoriin tai poistua liikkuvasta traktorista.
- Suorita kaikki tarvittava koulutus loppuun ennen ajoneuvon käyttöä.
- Pidä lapset ja asiattomat henkilöt loitolla traktorista ja sen varusteista.
- Traktorin kyydissä ei saa matkustaa millään muulla tavalla, kuin istuen John Deeren hyväksymällä istuimella turvavyö kiinnitettynä.
- Pidä kaikki suojukset ja suojalevyt paikoillaan.
- Käytä asianmukaisia merkkejä, merkkivaloja ja äänimerkkejä käyttäessäsi traktoria yleisillä teillä.
- Siirry tien sivuun ennen pysäyttämistä.
- Vähennä nopeutta kääntyessäsi, käyttäessäsi yksittäisiä jarruja tai käyttäessäsi traktoria vaarapaikkojen läheisyydessä epätasaisessa maastossa tai jyrkissä rinteissä.
- Kohotetut työkoneet aiheuttavat ajoneuvon vakauden heikkenemistä.
- Kytke jarrupolkimet yhteen tieajoa varten.
- Pumppaa jarruja, jos pysähdyt liukkaalle pinnalle.
- Puhdista lokasuojat ja niiden roiskeläpät (jos varustuksessa) säännöllisesti. Poista lika ennen ajoa yleisillä teillä.

Lämmityksellä ja tuuletuksella varustettu kuljettajan istuin

- Ylikuumentunut istuinlämmitin voi aiheuttaa palovammoja tai vahingoittaa istuinta. Vähentääksesi palovammariskejä, noudata varovaisuutta käyttäessäsi istuinlämmitintä pitkiä aikoja, etenkin jos kuljettaja ei tunne lämpötilan muutosta tai kipua iholla. Älä laita istuimelle tavaroita, kuten peittoa, pehmustetta, suojusta tai

muuta vastaavaa esinettä, joka voi aiheuttaa istuinlämmittimen ylikuumenemisen.

Kuormien hinaaminen

- Ole varovainen vetäessäsi ja pysäyttäessäsi raskaita kuormia. Traktorin pysäyttämiseen tarvittava matka kasvaa hinattavien kuormien tai traktorin nopeuden kasvaessa, samoin kuin ajettaessa alamäkeen. Liian painava kuorma traktorin painoon nähden tai liian suuri ajonopeus saattaa aiheuttaa ajoneuvon hallinnan menettämisen riippumatta siitä, onko perävaunu varustettu jarruilla tai ei.
- Ota huomioon laitteen ja sen kuorman kokonaispaino.
- Kytke hinattava kuorma vain hyväksytyihin liittimiin estääksesi traktorin kaatuminen taaksepäin.

Traktorin pysäköinti ja traktorista poistuminen

- Ennen kuin poistut traktorista, kytke ulosottoventtiilit ja voimanotto pois päältä, sammuta moottori, laske työkoneet tai lisävarusteet maahan, kytke niiden ohjauslaitteet vapaa-asentoon ja kytke pysäköintimekanismit turvallisesti päälle, lukitussalpa, vaihteiston lukko ja seisontajarru mukaan lukien. Jos poistut traktorin luota, irrota virta-avain.
- Vaihteen jättäminen päälle moottori sammutettuna EI ESTÄ traktorin liikettä.
- Älä koskaan mene käytössä olevan voimanoton tai työkoneen lähetyville.
- Odota ennen huoltotöiden aloittamista, että kaikki liikkeet ovat pysähtyneet.

Yleisiä onnettomuuksia

Traktorin turvallisuudesta piittamaton käyttö tai väärinkäyttö voi johtaa onnettomuuteen. Kiinnitä huomio traktorin käyttöön liittyviin vaaratekijöihin.

Tavallisimmat traktoreihin liittyvät onnettomuudet ovat:

- Traktorin kaatuminen
- Törmäykset moottoriajoneuvojen kanssa
- väärä käynnistystapa
- Takertuminen pyörivään voimanottoakseliin
- Traktorista putoaminen
- Puristuminen ja kiinni tarttuminen työkonetta asennettaessa

Työkoneiden automaatiojärjestelmien turvallinen käyttö



PC13793—UN—25MAY11

Työkoneiden automaatiojärjestelmiä ei saa käyttää maantiellä. Työkoneiden automaatiojärjestelmät on aina kytkettävä pois käytöstä ennen maantielle siirtymistä. Työkoneiden automaatiojärjestelmää ei saa kytkeä käyttöön (aktivoida) maantiekuljetuksessa.

Työkoneiden automaatiojärjestelmät on suunniteltu auttamaan kuljettajaa käyttämään konetta tehokkaammin. Käyttäjä on aina vastuussa koneen kulkureittien hallinnasta.

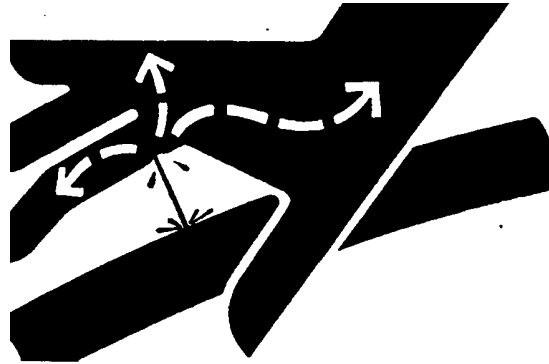
Työkoneiden automaatiojärjestelmät tarkoittavat kaikkia toimintoja, jotka automatisoivat työkoneen liikkeitä. Niitä ovat esimerkiksi seuraavat: iGrade™ ja Active Implement Guidance.

Käyttäjän ja sivullisten vahingoittumisen välttäminen:

- Tarkista, että koneen, työkoneen ja automaatiojärjestelmän asetukset on määritetty oikein.
- Pysy valppaana ja seuraa ympäristön tapahtumia.
- Ohjaa tarvittaessa konetta itse maastoesteiden, sivullisten, laitteiden tai muiden esteiden välttämiseksi.
- Lopeta käyttö, jos huono näkyvyys haittaa koneen käyttöä tai estää sinua havaitsemasta ihmisiä tai esteitä koneen kulkureitillä.

ch177nn,1685614057170-22-01JUN23

Korkeapaineisten nesteiden vaatima varovaisuus



X9811—UN—23AUG88

Tarkasta säännöllisesti (ainakin kerran vuodessa), ettei hydrauliletkuissa ole vuotoja, kiertymiä, viiltoja, murtumia, hankautumia, syöpymistä, näkyvissä olevaa lankapunosta tai muita merkkejä kulumisesta tai vaurioista.

Vaihda kuluneet tai vaurioituneet letkut välittömästi John Deeren hyväksymiin varaosiin.

Paineella purkautuva neste saattaa tunkeutua ihon läpi ja johtaa vakavaan tapaturmaan.

Päästä paine pois järjestelmästä ennen ensimmäisenkään letkuliitoksen avaamista. Kiristä kaikki liitokset ennen paineistamista.

Pienistä rei'istä tai suuttimista tulevat polttoneste- tai öljysuihkut ovat usein lähes näkymättömiä. Käytä sen vuoksi vuotokohtia etsiessäsi apuna pahvinpalasta. Suojaa kädet ja keho korkeapaineisilta nesteiltä.

Onnettomuuden sattuessa hakeudu välittömästi lääkäriin. Ihoon tunkeutunut neste on poistettava kirurgisesti muutaman tunnin kuluessa tai muuten seurauksena voi olla kuolio. Lääkärin on syytä ottaa yhteys asiantuntevaan lääketieteelliseen tiedonlähteeseen, mikäli hän ei ole perehtynyt tämänkaltaisiin tapaturmiin. Tällaisia tietoja on saatavissa englanniksi Deere & Companyn lääketieteelliseltä osastolta (Deere & Company Medical Department, Moline, Illinois, U.S.A.) soittamalla numeroon 1 800 822 8262 tai +1 309 748 5636.

DX,FLUID-22-12OCT11

Perehdy ISOBUS-ohjainyksiköiden käyttöohjeisiin

GreenStar-sovellusten lisäksi tätä näyttöä voi käyttää näyttölaitteena kaikkien sellaisten ISOBUS-ohjainyksiköiden yhteydessä, jotka täyttävät standardin ISO 11783 vaatimukset. Näytöllä voi ohjata ISOBUS-väylällä varustettuja työkoneita. Tällaisessa käytössä näytössä näkyvät tiedot ja työkoneen ohjaustoiminnot ovat lähtöisin ISOBUS-ohjainyksiköstä. Näytön tiedoista ja ohjaustoiminnoista vastaa ISOBUS-ohjainyksikön valmistaja.

Eräät näistä toiminnoista voivat aiheuttaa vaaraa kuljettajalle tai sivullisille. Tutustu ennen käyttöä ISOBUS-ohjainyksikön valmistajan käyttöohjeeseen ja noudata kaikkia käyttöohjeen sisältämiä ja ISOBUS-ohjainyksikköön kiinnitettyjä turvallisuusohjeita.

HUOMAA: "ISOBUS" viittaa ISO-standardiin 11783.

DX,WW,ISOBUS(T)-22-04APR22

Vältä peruuttamisen aiheuttamat päälleajo-onnettomuudet



PC10857XW—UN—15APR13

Varmista ennen liikkeellelähtöä, ettei kukaan oleskele koneen kulkureitillä. Käännä päätäsi ja katso suoraan taakse. Siten varmistat parhaan mahdollisen näkyvyyden. Käytä peruuttamisen aikana merkinantajaa, mikäli näkyvyys on rajoittunut tai työskentelet ahtaissa paikoissa.

Koneen tausta-alueen turvallisuutta (ts. takana ei ole henkilöitä eikä esineitä) ei saa varmistaa pelkän kameran avulla. Järjestelmän toimintaa voivat rajoittaa monet eri tekijät, kuten huoltokäytännöt, ympäristöolosuhteet ja toiminta-alue.

DX,AVOID,BACKOVER,ACCIDENTS-22-30AUG10

Sähköiskujen ja tulipalojen välttäminen



PC12631—UN—04JUN10

Akusta virtansa saavat varusteet tai muut sähköenergiälähteet aiheuttavat sähköiskun, kipinöitä

tai sähkökaaria, jos oikosulku tapahtuu. Sähköiset oikosulut voivat aiheuttaa lämpötiloja, jotka riittävät aiheuttamaan palovammoja sekä sytyttämään tai sulattamaan yleisesti käytettyjä materiaaleja.

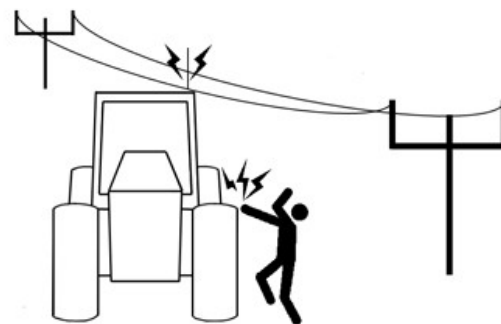
Vältä sähköiskujen aiheuttamat tapaturmat, palovammat ja mahdolliset palovaarat kytkemällä aina ennen asennusta tai huoltoa laitteiden akkuvirta tai muu sähköenergiälähde pois käytöstä:

- Irrota akun maadoituskenkä (miinusnapa [–]).
- Irrota akku.
- Kytke pääakku tai muu sähköenergiälähde pois päältä.
- Irrota sähköenergiälähteen liitin laitteesta.

Selvitä paikalliset sähkölaitteiden asentamiseen liittyvät vaatimukset ja säädökset ennen asennusta ja noudata niitä asennuksessa.

HC94949,0000487-22-27JAN14

Voimansiirtojohtojen välttäminen



PC13658—UN—08NOV11

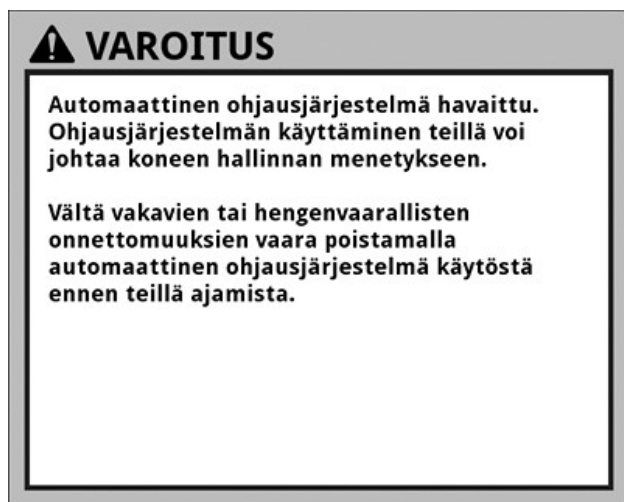
Koneen antenni saattaa olla niin korkea, että se voi koskettaa matalalla roikkuvia sähkökaapeleita. Vakavien sähköiskuvammojen välttäminen:

- Pysy etäällä matalalla roikkuvista sähkökaapeleista käyttäessäsi tai kuljettaessasi konetta.

HC94949,0000488-22-24JAN14

Turvamerkit

Turvavaroitus — AutoTrac havaittu

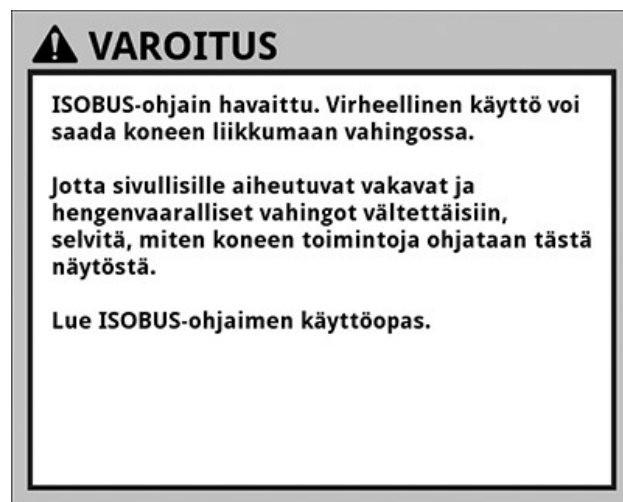


PC27620—22—23APR20

Tämä viesti näytetään käynnistyksen yhteydessä koneissa, joihin on asennettu automaattinen ohjausjärjestelmä.

ch177nn,1685614175290-22-01JUN23

Turvavaroitus — ISOBUS-ohjainyksikkö

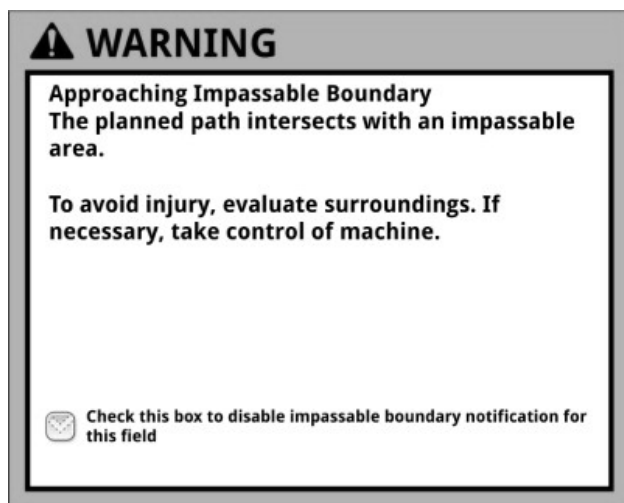


PC27622—22—11MAR20

Tämä viesti ilmestyy näyttöön, jos järjestelmä on tunnistanut ISOBUS-ohjaimen. Lisätietoja on Turvallisuus-osassa olevassa TUTUSTU ISOBUS-OHJAINEN KÄYTTÖOPPAISIIN -kohdassa.

AL70325,0000563-22-21OCT22

Turvallisuusvaroitus – Ohittamaton raja



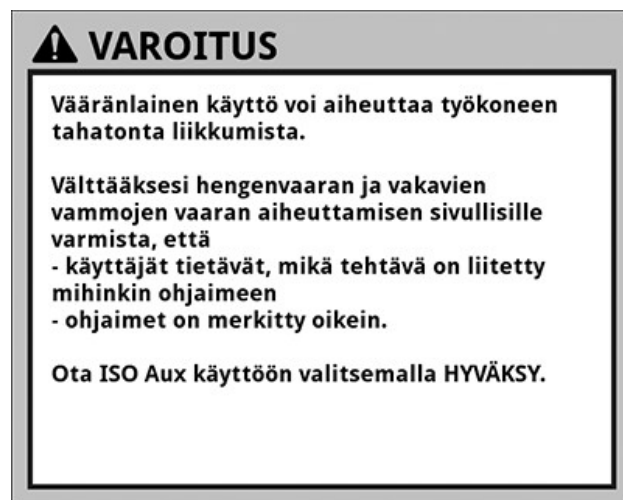
PC661534—UN—01FEB25

AutoTrac-kääntöautomaatiikka

Tämä viesti näytetään, kun koneen reitti risteää ohittamattoman rajan kanssa silloin, kun AutoTrac-kääntöautomaatiikka on käytössä.

ch177nn,1738560303121-22-02FEB25

Turvallisuusvaroitus – ISO-varasäätimien väärä käyttö

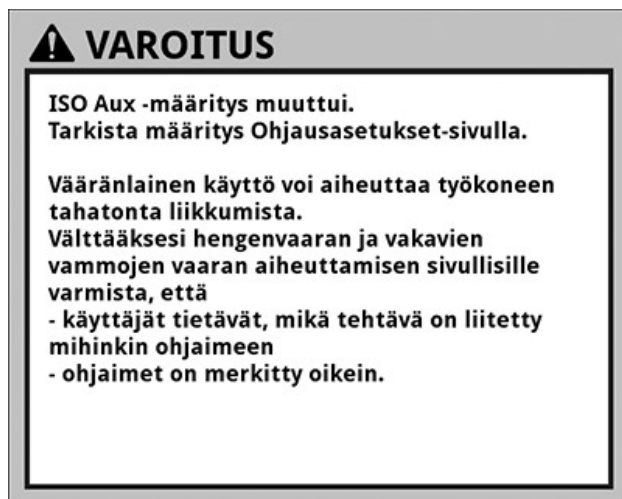


PC27623—22—11MAR20

Tämä viesti tulee näyttöön, kun käyttäjä ottaa ISO-varasäätimen käyttöön.

AL70325,0000564-22-21OCT22

Turvallisuusvaroitukset – ISO-varasäätimien määritykset

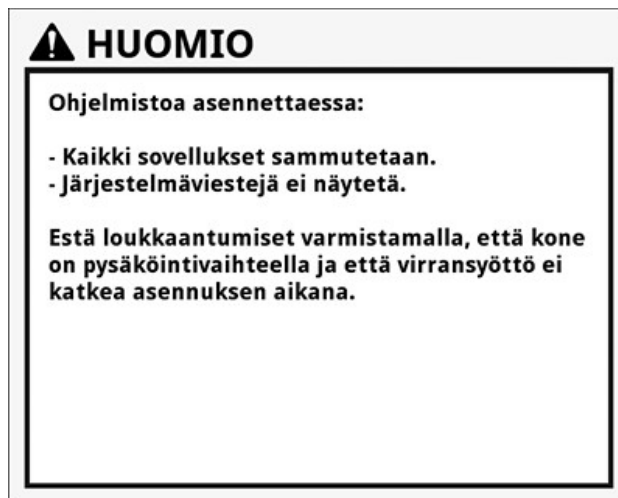


PC27624—22—11MAR20

Tämä viesti näytetään, kun järjestelmä havaitsee ISOBUS-ohjaimen ja ISO-varasäädintoiminnon tai kun ISO-varasäätimien määrityksiä on muokattu käytön aikana. Järjestelmään on voitu lisätä esimerkiksi syöte tai työkone.

AL70325,0000565-22-21OCT22

Turvavaroitus — Ohjelmiston asennus

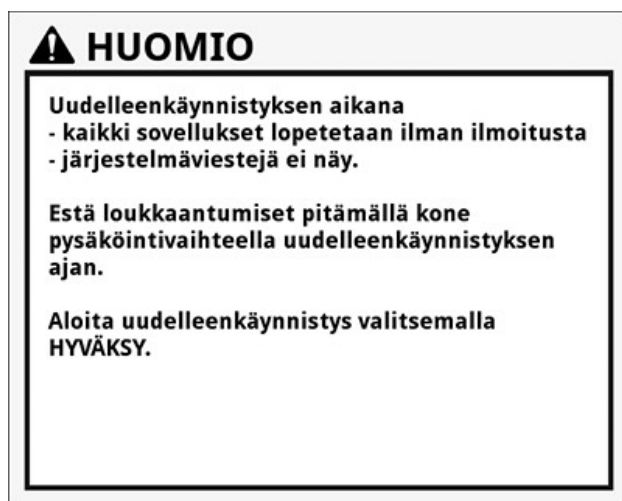


PC27626—22—11MAR20

Tämä viesti näytetään, kun ohjelmiston asennus aloitetaan.

AL70325,0000567-22-21OCT22

Turvavaroitus — Järjestelmän uudelleenkäynnistys

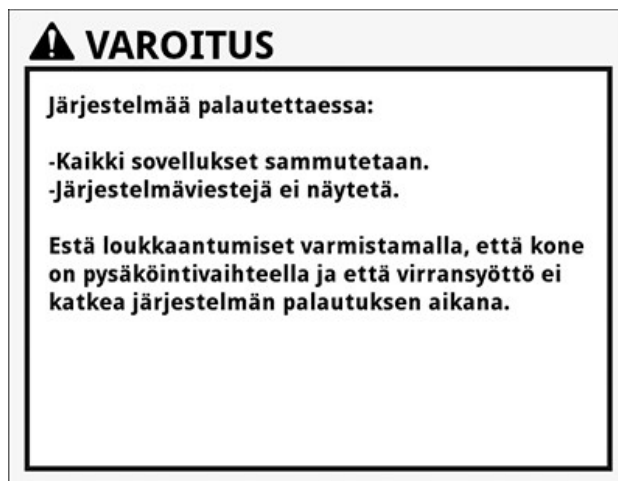


PC27625—22—11MAR20

Tämä viesti näytetään, kun näyttö havaitsee virheen, joka vaatii järjestelmän uudelleenkäynnistysajan.

AL70325,0000566-22-21OCT22

Turvallisuusvaroitukset – Järjestelmän palautus



PC19763—22—07JUL14

HUOMAA: Järjestelmän palautus ei ole saatavilla ohjelmistoversiolle 10.5.230-89 ja sitä uudemmille versioille. Aiemmissä ohjelmistoversioissa tätä viestiä ei näytetä khmerin tai ukrainan kielellä.

Tämä viesti tulee esiin, kun järjestelmän palautus aloitetaan.

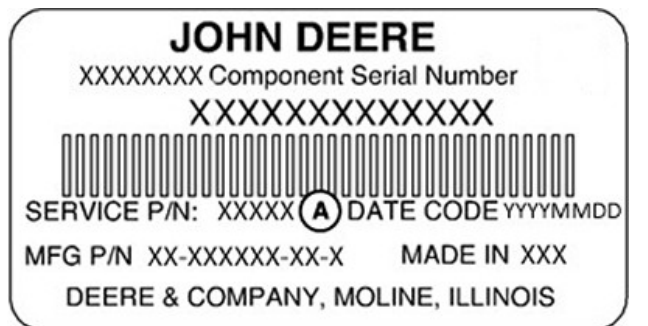
HC94949,00003A9-22-25APR17

Lakisäätöiset tiedot

Päiväyskoodin tunnistus

Tuotetarrassa olevan päiväyskoodin voi katsoa käyttämällä jompaakumpaa seuraavista menetelmistä:

Menetelmä 1



Tuotetarramenetelmä 1



Päiväyskoodimenetelmä 1

- A—Päiväyskoodi (valmistuspäivä)
B—Valmistusvuosi
C—Valmistuskuukausi
D—Valmistuspäivä

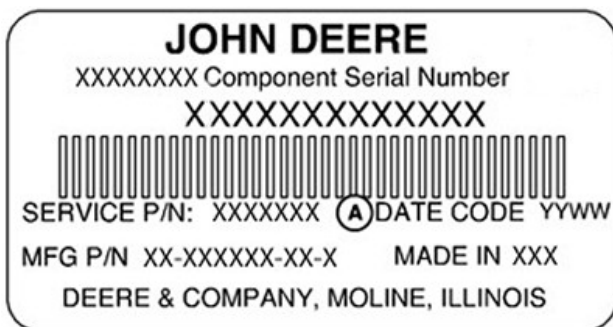
Näet valmistuspäivän tuote-etiketin päiväyskoodista (A). YYYY (B) ilmoittaa valmistusvuoden, MM (C) ilmoittaa valmistuskuukauden, DD (D) ilmoittaa valmistuspäivän.

HUOMAA: Valmistuksen kuukausinumber on alueella 01–12.

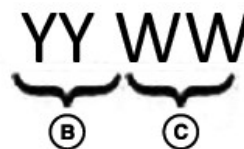
Valmistuksen päivänumber on alueella 01–31.

Päiväyskoodi		
YYYY	Valmistusvuosi	Esimerkki: 2011, 2012, 2013....
MM	Valmistusvuoden kuukausinumber	Esimerkki: 01, 02, 03...12
DD	Valmistuskuukauden päivänumber	Esimerkki: 01, 02, 03...31

Menetelmä 2



Tuotetarramenetelmä 2



Päiväyskoodimenetelmä 2

- A—Päiväyskoodi (valmistuspäivä)
B—Valmistusvuosi
C—Valmistusviikko

Näet valmistuspäivän tuote-etiketin päiväyskoodista (A). YY (B) ilmoittaa valmistusvuoden, WW (C) ilmoittaa valmistusviikon.

HUOMAA: Valmistuksen viikkonumber on alueella 01–52.

Päiväyskoodi		
YY	Valmistusvuosi	Esimerkki: 11, 12, 13....
WW	Valmistusvuoden viikkonumber	Esimerkki: 01, 02, 03...52

AL70325,000052D-22-11OCT22

Liittovaltion viestintäkomission huomautus

John Deeren 10,4 tuuman monitori ja 4600-prosessori

Näitä laitteita täytyy käyttää John Deere Ag Management Solutions -yksikön ohjeiden mukaisesti. Muutosten tai mukautustöiden tekeminen laitteisiin ilman John Deere Ag Management Solutionsin aiemmin antamaa kirjallista lupaa saattaa johtaa käyttäjän laitteiden käyttöoikeuden kumoamiseen.

Tämä laite on FCC:n osan 15 määräysten mukainen. Laitteen käyttö on sallittu seuraavilla kahdella ehdolla:

- (1) Laite ei saa aiheuttaa haitallisia häiriöitä ja
- (2) laitteen on pystyttävä hyväksymään vastaanotetut häiriöt, mukaan lukien häiriöt, jotka saattavat heikentää laitteen käytettävyyttä.

Tätä laitetta on testattu, ja sen on havaittu olevan FCC-sääntöjen osan 15 mukaisesti Luokan B digitaalilaitteen vaatimusten mukainen. Nämä rajoitukset on suunniteltu tarjoamaan kohtuullisen suojauksen haitallisia häiriöitä vastaan asumiseen tarkoitetussa ympäristössä

tapahtuvassa asennuksessa. Tämä laite luo, käyttää ja saattaa säteillä radiotaajuusenergiaa, joka voi aiheuttaa haitallisia häiriöitä radioviestinnälle, jos laitetta ei asenneta ja käytetä ohjeiden mukaisesti. Mitään takuuta ei anneta, ettei häiriöitä tapahdu tietyssä asennuksessa. Jos tämä laite aiheuttaa haitallisia häiriöitä radio- tai televisiovastaanottoon, mikä voidaan päätellä kytkemällä laite pois päältä ja sitten takaisin päälle, käyttäjää suositellaan ryhtymään joihinkin seuraavista toimista ongelman korjaamiseksi:

- Suuntaa vastaanottoantenni uudelleen tai sijoita se toiseen paikkaan.
- Suurennna laitteen ja vastaanottimen välistä etäisyyttä.
- Yhdistä laite eri virtalähteeseen kuin vastaanotin.
- Kysy neuvoa jälleenmyyjältä tai asiantuntevalta radio- tai televisioasentajalta.

AL70325,00006A3-22-03AUG21

Euraasian unioni – EAC

Eurasian Economic Union - EAC

Information for products that bear conformity mark of the Eurasian Economic Union member states

Manufacturer: Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A

Model: Data Processing Unit 4600 Premium Processor, Model GUPS
Made in USA

Name and address of the authorized representative in the Eurasian Economic Union:
Limited Liability Company "John Deere Rus"

Address: 142050, Russia, Moscow region, Domodedovo district, Domodedovo, Belije Stolbi micro district, vladenye
"Warehouse 104," Building 2.

For technical support, please contact your dealer.



PC25151—UN—20DEC17

Евразийский экономический союз (ЕАЭС)

**Информация об изделиях, которые имеют знак соответствия требованиям технических регламентов
Евразийского экономического союза (ЕАЭС)**

Производитель: Компания Deere & Company
г. Молин, Штат Иллинойс, США

Модель: блок обработки данных 4600 Premium Processor, модель GUPS
Сделано в США.

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского экономического союза (ЕАЭС):
Общество с ограниченной ответственностью "Джон Дир Русь"

Адрес:
142050, Россия, Московская область, Домодедовский район, г. Домодедово, микрорайон "Белые столбы", владение
"Склады 104," стр. 2.

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



PC25152—UN—20DEC17
AL70325,0000518-22-15NOV18

Euraasian unioni – EAC

Eurasian Economic Union - EAC

Information for products that bear conformity mark of the Eurasian Economic Union member states

Manufacturer: Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A

Model: John Deere 10.4 inch Monitor, Model G410
Made in Mexico

Name and address of the authorized representative in the Eurasian Economic Union:
Limited Liability Company "John Deere Rus"

Address: 142050, Russia, Moscow region, Domodedovo district, Domodedovo, Beliye Stolbi micro district, vladenye
"Warehouse 104," Building 2.

For technical support, please contact your dealer.



Евразийский экономический союз (ЕАЭС)

**Информация об изделиях, которые имеют знак соответствия требованиям технических регламентов
Евразийского экономического союза (ЕАЭС)**

Производитель: Компания Deere & Company
г. Молин, Штат Иллинойс, США

Модель: дисплей 10.4 товарный знак John Deere, модель G410
Сделано в Мексике.

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского экономического союза (ЕАЭС):
Общество с ограниченной ответственностью "Джон Дир Русь"

Адрес:
142050, Россия, Московская область, Домодедовский район, г. Домодедово, микрорайон "Белые столбы", владение
"Склады 104," стр. 2.

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



Euraasian talousunioni – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5/G5Plus Processor

Model: G5CS

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreón) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreón, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



G5 / G5 Plus -suorittimen EAC englanniksi

PC29166—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Процессор G5/G5Plus

Модель: G5CS

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



G5 / G5^{Plus} -suorittimen EAC venäjäksi

PC29172—UN—31JUL23

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5/G5Plus Процессоры

Үлгі: G5CS

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



Euraasian talousunioni – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5 Display

Model: G510

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreón) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreón, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



G5-näytön EAC englanniksi

PC29167—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Дисплей G5

Модель: G510

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



G5-näytön EAC venäjäksi

PC29173—UN—31JUL23

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5 дисплейі

Үлгі: G510

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



Euraasian talousunioni – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5Plus Display

Model: G512

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreón) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreón, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



G5^{Plus}-näytön EAC englanniksi

PC29168—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Дисплей G5Plus

Модель: G512

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



G5^{Plus}-näytön EAC venäjäksi

PC29174—UN—31JUL23

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5Plus Дисплейі

Үлгі: G512

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



PC29179—UN—31JUL23
ct47125,1690812064630-22-31JUL23

EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuotenimi: John Deere 4100 -näyttö, John Deere 4200 -näyttö

Malli(t): GUVS, GUMS

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien direktiivien mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

DIREKTIIVI	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettista yhteensopivuutta koskeva direktiivi	2014/30/EU	Direktiivin liite II

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:
EN ISO 14982:2009

Teknisen rakennetiedoston laatimiseen valtuutetun henkilön nimi ja osoite Euroopan yhteisön alueella:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Asiakastuki
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 12. huhtikuuta 2021

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL, USA

Nimi: Scott Torgerson

Titteli: Sähkölaitteiden toimituspäällikkö



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751441597202-22-02JUL25

EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuotenimi: Prosessori 4600

Malli(t): 4600-, 4600 Premium -palvelin, GUPS

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien direktiivien mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

DIREKTIIVI	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettista yhteensopivuutta koskeva direktiivi	EMC 2014/30/EU	Direktiivin liite II

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN ISO 14982:2009

Teknisen rakennetiedoston laatimiseen valtuutetun henkilön nimi ja osoite Euroopan yhteisön alueella:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG

Asiakastuki

Impexstraße 3

D-69190 Walldorf

EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 12. huhtikuuta 2021

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimi: Scott Torgerson

Titteli: Sähkölaitteiden toimituspäällikkö



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751446934502-22-02JUL25

EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuotenimi: 8.4":n John Deere –monitori

Malli(t): 8.4":n John Deere -monitori, 8.4":n John Deere F9 -värimonitori, G408

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien direktiivien mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

DIREKTIIVI	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettista yhteensopivuutta koskeva direktiivi	2014/30/EU	Direktiivin liite II

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN ISO 14982:2009

EN 13309: 2010-07

Teknisen rakennetiedoston laatimiseen valtuutetun henkilön nimi ja osoite Euroopan yhteisön alueella:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG

Asiakastuki

Impexstraße 3

D-69190 Walldorf

EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 12. huhtikuuta 2021

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimi: Scott Torgerson

Titteli: Sähkölaitteiden toimituspäällikkö



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751447098524-22-02JUL25

EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuotenimi: 10.4 tuuman John Deere -monitori

Malli(t): 10.4" näyttö, 10.4" JD-näyttömonitori, G410

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien direktiivien mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

DIREKTIIVI	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettista yhteensopivuutta koskeva direktiivi	2014/30/EU	Direktiivin liite II

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN ISO 14982:2009

Teknisen rakennetiedoston laatimiseen valtuutetun henkilön nimi ja osoite Euroopan yhteisön alueella:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG

Asiakastuki

Impexstraße 3

D-69190 Walldorf

EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 12. huhtikuuta 2021

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimi: Scott Torgerson

Titteli: Sähkölaitteiden toimituspäällikkö



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751447261781-22-02JUL25

EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuotenimi: G5-/G5^{Plus}-prosessori

Malli(t): G5CS

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien direktiivien mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

DIREKTIIVI	NUMERO	SERTIFIointitapa
Sähkömagneettista yhteensopivuutta koskeva direktiivi	2014/30/EU	Direktiivin liite II
Vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen	2011/65/EU	Direktiivin 7 artikla

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN 55032
EN 55024
EN55035
EN ISO 14982

Teknisen rakennetiedoston laatimiseen valtuutetun henkilön nimi ja osoite Euroopan yhteisön alueella:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Asiakastuki
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, IA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 28. marraskuuta 2022

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimi: Eric Rains

Titteli: Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen suunnittelupäällikkö



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751460675034-22-02JUL25

EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuotenimi: G5-näyttö

Malli(t): G510

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien direktiivien mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

DIREKTIIVI	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen	2011/65/EU	Direktiivin 7 artikla
Sähkömagneettista yhteensopivuutta koskeva direktiivi	2014/30/EU	Direktiivin liite II

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN 55032
EN 55024
EN 55035
EN ISO 14982

Teknisen rakennetiedoston laatimiseen valtuutetun henkilön nimi ja osoite Euroopan yhteisön alueella:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Asiakastuki
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, IA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 28. marraskuuta 2022

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimi: Eric Rains

Titteli: Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen suunnittelupäällikkö



DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1669663196089-22-01DEC22

EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuotenimi: G5^{Plus}-näyttö

Malli(t): G512

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien direktiivien mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

DIREKTIIVI	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen	2011/65/EU	Direktiivin 7 artikla
Sähkömagneettista yhteensopivuutta koskeva direktiivi	2014/30/EU	Direktiivin liite II

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN 55032
EN 55024
EN 55035
EN ISO 14982

Teknisen rakennetiedoston laatimiseen valtuutetun henkilön nimi ja osoite Euroopan yhteisön alueella:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Asiakastuki
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, IA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 28. marraskuuta 2022

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimi: Eric Rains

Titteli: Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen suunnittelupäällikkö



DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1669663208606-22-01DEC22

UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuote: John Deere 4100 -näyttö, John Deere 4200 -näyttö

Malli(t): GUVS, GUMS

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien Ison-Britannian säännösten mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

SÄÄNNÖS	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettisen yhteensopivuuden määräykset	S.I. 2016 / 1091	Aikataulu 2, moduuli A

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN ISO 14982:2009

EN55032

Valtuutetun teknisen rakennetiedoston laatijan nimi ja osoite:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Iso-Britannia
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 13. huhtikuuta 2021

Nimi: Scott Torgerson

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL, USA

Titteli: Sähkölaitteiden toimituspäällikkö

Maatalous- ja ympäristöhoitotuotteiden maahantuoja: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Iso-Britannia

Metsäkonetuotteiden maahantuoja: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Iso-Britannia

Rakennusalan maahantuoja: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Iso-Britannia



RXA0179545—UN—16APR21
ZIDXK1X,1751448090041-22-02JUL25

UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuote: Prosessori 4600

Malli(t): 4600-, 4600 Premium -palvelin, GUPS

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien Ison-Britannian säännösten mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

SÄÄNNÖS	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettisen yhteensopivuuden määräykset	S.I. 2016 / 1091	Aikataulu 2, moduuli A

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN ISO 14982:2009

Valtuutetun teknisen rakennetiedoston laatijan nimi ja osoite:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Iso-Britannia
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 13. huhtikuuta 2021

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL, USA

Nimi: Scott Torgerson

Titteli: Sähkölaitteiden toimituspäällikkö

Maatalous- ja ympäristöhoitotuotteiden maahantuoja: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Iso-Britannia

Metsäkonetuotteiden maahantuoja: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Iso-Britannia

Rakennusalan maahantuoja: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Iso-Britannia



RXA0179545—UN—16APR21
ZIDXK1X,1751448196363-22-02JUL25

UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuote: 8.4":n John Deere –monitori

Malli(t): 8.4":n John Deere -monitori, 8.4":n John Deere F9 -värimonitori, G408

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien Ison-Britannian säännösten mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

SÄÄNNÖS	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettisen yhteensopivuuden määräykset	S.I. 2016 / 1091	Aikataulu 2, moduuli A

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN ISO 14982: 2009

EN 13309: 2010-07

Valtuutetun teknisen rakennetiedoston laatijan nimi ja osoite:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Iso-Britannia
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 12. huhtikuuta 2021

Nimi: Scott Torgerson

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL 61265

Titteli: Sähkölaitteiden toimituspäällikkö

Maatalous- ja ympäristöhoitotuotteiden maahantuoja: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Iso-Britannia

Metsäkonetuotteiden maahantuoja: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Iso-Britannia

Rakennusalan maahantuoja: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Iso-Britannia



RXA0179545—UN—16APR21
ZIDXK1X,1751448296271-22-02JUL25

UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuote: John Deere 10.4" -monitori

Malli(t): 10.4" näyttö, 10.4" JD-näyttömonitori, G410

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien Ison-Britannian säännösten mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

SÄÄNNÖS	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettisen yhteensopivuuden määräykset	S.I. 2016 / 1091	Aikataulu 2, moduuli A

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN ISO 14982:2009

Valtuutetun teknisen rakennetiedoston laatijan nimi ja osoite:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Iso-Britannia
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 15. huhtikuuta 2021

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL, USA

Nimi: Scott Torgerson

Titteli: Sähkölaitteiden toimituspäällikkö

Maatalous- ja ympäristöhoitotuotteiden maahantuoja: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Iso-Britannia

Metsäkonetuotteiden maahantuoja: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Iso-Britannia

Rakennusalan maahantuoja: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Iso-Britannia



RXA0179545—UN—16APR21
ZIDXK1X,1751450330329-22-02JUL25

UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuote: G5-/G5^{Plus}-prosessori

Malli(t): G5CS

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien Ison-Britannian säännösten mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

SÄÄNNÖS	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettisen yhteensopivuuden määräykset	S.I. 2016 / 1091	Aikataulu 2, moduuli A
Tiettyjen vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen sähkö- ja elektroniikkalaitteissa	S.I. 2012 / 3032	Osa 2, osa 12

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN ISO 14982
ISO 13766-1

EN55032
EN55024
EN55035

Valtuutetun teknisen rakennetiedoston laatijan nimi ja osoite:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Iso-Britannia
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 28. marraskuuta 2022

Nimi: Eric Rains

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL 61265

Otsikko: Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen päällikkö

Maatalous- ja ympäristöhoitotuotteiden maahantuoja: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Iso-Britannia

Metsäkonetuotteiden maahantuoja: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Iso-Britannia

Rakennusalan maahantuoja: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Iso-Britannia



RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1751554708149-22-03JUL25

UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuote: G5-näyttö

Malli(t): G510

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien Ison-Britannian säännösten mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

SÄÄNNÖS	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettisen yhteensopivuuden määräykset	S.I. 2016 / 1091	Aikataulu 2, moduuli A
Tiettyjen vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen sähkö- ja elektroniikkalaitteissa	S.I. 2012 / 3032	Osa 2, osa 12

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN55032
EN55024
EN55035
EN ISO 14982

Valtuutetun teknisen rakennetiedoston laatijan nimi ja osoite:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Iso-Britannia
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 28. marraskuuta 2022

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL 61265

Nimi: Eric Rains

Titteli: Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen päällikkö

Maatalous- ja ympäristöhoitotuotteiden maahantuoja: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Iso-Britannia

Metsäkonetuotteiden maahantuoja: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Iso-Britannia

Rakennusalan maahantuoja: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Iso-Britannia



RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1669663251172-22-01DEC22

UK-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allekirjoittaja vakuuttaa täten, että

Tuote: G5^{Plus}-näyttö

Malli(t): G512

täyttää/täyttävät kaikki seuraavien Ison-Britannian säännösten mainittua konetta koskevat määräykset ja oleelliset vaatimukset:

SÄÄNNÖS	NUMERO	SERTIFIOINTITAPA
Sähkömagneettisen yhteensopivuuden määräykset	S.I. 2016 / 1091	Aikataulu 2, moduuli A
Tiettyjen vaarallisten aineiden käytön rajoittaminen sähkö- ja elektroniikkalaitteissa	S.I. 2012 / 3032	Osa 2, osa 12

Tämä tuote on seuraavien standardien ja/tai muiden normatiivisten asiakirjojen vaatimusten mukainen:

EN ISO 14982
ISO 13766-1

EN55032
EN55024
EN55035

Valtuutetun teknisen rakennetiedoston laatijan nimi ja osoite:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Iso-Britannia
EUConformity@JohnDeere.com

Vaatimustenmukaisuusvakuutus on annettu valmistajan yksinomaisella vastuulla.

Vakuutuksen antopaikka: Urbandale, Iowa, USA

Vakuutuksen antopäivämäärä: 28. marraskuuta 2022

Valmistusyksikkö: Deere & Company, Moline, IL 61265

Nimi: Eric Rains

Titteli: Maailmanlaajuinen elektronisten laitteistojen päällikkö

Maatalous- ja ympäristöhoitotuotteiden maahantuoja: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Iso-Britannia

Metsäkonetuotteiden maahantuoja: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Iso-Britannia

Rakennusalan maahantuoja: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Iso-Britannia



RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1669663290093-22-01DEC22

Näytön esittely

Ruudussa näkyvä ohje



PC15300—UN—19MAR13

Sovellus "Opastuskeskus" ja informaatiopainike

Opastuskeskus täydentää painettua käyttöohjetta. Lue käyttöohje ennen käyttöä.

Opastuskeskukseen siirtyminen

1. Valitse Valikko.
2. Valitse välilehti "Järjestelmä".
3. Valitse sovellus "Opastuskeskus".

DX,PC,INTRO,HELP-22-17DEC15

4. sukupolven CommandCenter

John Deeren 4. sukupolven CommandCenter on suunniteltu mahdollisimman helppokäyttöiseksi ja tuottavuutta lisääväksi. Kaikissa näytöissä on käytössä yksi yhteinen ohjelmisto ja saatavilla on lukuisia eri hintaisia ja eri toiminnoilla varustettuja laitteistoversioita. CommandCenter-näyttö on liitetty CommandARM-käsinojaan. Näyttö on saatavilla 7-, 8,4- tai 10-tuumaisena.

HUOMAA: 4. sukupolven CommandCenter-ohjelmisto on asennettu suorittimeen eikä näyttöön.

4100 CommandCenter (7 tuumaa)



PC17356—UN—03DEC13

4100 CommandCenter

- Työskentelysivumoduulit ovat samat kuin 10 tuuman näytössä

- Toiminnevalitsimet on laajennettava katselua varten.

4200 CommandCenter (8,4 tuumaa) ja 4600 CommandCenter (10 tuumaa)



PC17355—UN—03DEC13

4200 ja 4600 CommandCenter

- Otsikkopalkissa näkyy parhaillaan tarkasteltava työsiivu
- Suurikokoisessa tilatietojen keskuksessa on enemmän tietoja
- Näytön pikapainikkeet ovat näkyvissä jatkuvasti.

ch177nn,1685614419187-22-01JUN23

4. sukupolven CommandCenter-prosessori

4. sukupolven CommandCenter-ohjelmisto toimii suorittimessa, joka on erillään näytöstä.

HUOMAA: Luettelossa on ilmoitettu kunkin prosessorin enimmäisvalmiudet. Kaikki toiminnot eivät ole koneen varustuksen vuoksi mahdollisesti käytettävissä.

Kaksoisnäyttö



PC25546—UN—19APR18

4100- ja 4200-prosessorit



PC25545—UN—19APR18

4600-prosessori

4100- ja 4200-prosessorit

- 1 videokameratulo
- 1 USB-tuloliitäntä
- 1 näytön lähtöliitäntä

4600-prosessori

- 4 videokameran tuloliitäntää
- 4 USB-tuloliitäntää
- 2 näytön lähtöliitäntää
- Päivitettävissä tulevia toimintoja varten

ch177nn,1685614419134-22-01JUN23



Vaihtopainike

PC28687—UN—25AUG22

HUOMAA: Kaksoisnäyttöä tuetaan vain 4600 CommandCenter -näytöissä ja unviersaaleissa 4640-näytöissä.

Kaksoisnäyttö on lisänäyttö, jossa näytetään toinen aktiivinen työsiivu.

⚠ HUOMIO: Vältä loukkaantumisen vaara. Varmista, että koneen seisontajarru on vaihteiston lukon asennossa ja että koneen virta on kytkettyä koko asennusprosessin ajan. Näytön uudelleenkäynnistys:

Kaikki sovellukset sulkeutuvat.

Järjestelmäviestejä ei näytetä.

HUOMAA: Suorita valmiiksi kaikki pelot, joilla työt on aloitettu, ennen kuin asennat tai irrotat toissijaisen näytön.

Järjestelmä vaatii uudelleenkäynnistystä, kun toissijainen näyttö havaitaan tai irrotetaan.

HUOMAA: Laajennettu monitori ei tue kahden työsiivun samanaikaista katselua samasta ohjainyksiköstä.

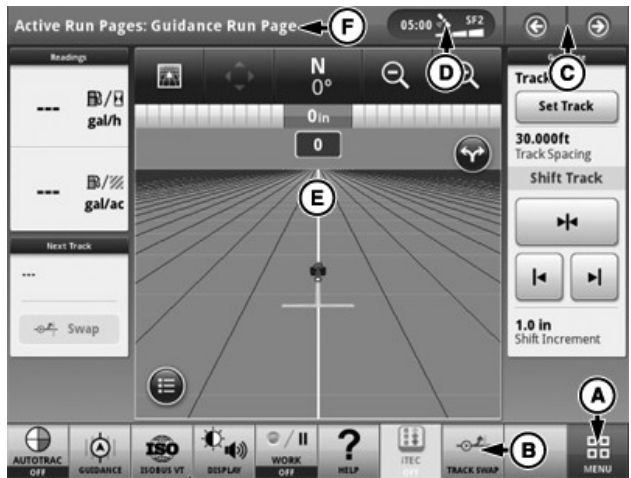
Siirrä aktiivinen työsiivu kaksoisnäyttöön vaihtopainikkeella. Kaikki siirretyt työsiivun toiminnot ovat käytettävissä laajennetussa monitorissa. Aktiivisen sarjan seuraava suoritussivu muuttuu aktiiviseksi suoritussivuksi ensisijaisessa näytössä.

Mahdollisuus selata työsiivuja jää käyttöön ensisijaisessa näytössä, kuitenkin niin, että toissijaiseen näyttöön siirretty työsiivu poistetaan selattavista.

Vaihda aktiivisia työsiivuja näytöissä valitsemalla vaihtopainike uudelleen.

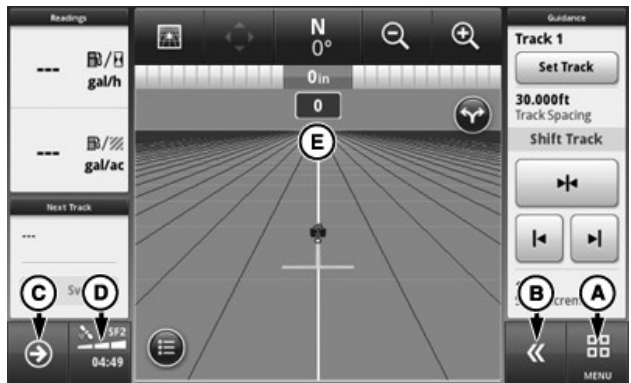
ch177nn,1685614447116-22-28JUN23

Suoritussivun rakenne



PC17353—UN—03DEC13

Työsivu 8,4 tuuman (4200) tai 10 tuuman (4600) näytössä



PC17354—UN—03DEC13

Työsivu 7 tuuman (4100) näytössä

- A—Valikko
- B—Toiminnevalitsimet
- C—Seuraavan tai edellisen työsisivun painikkeet
- D—Tilatietojen keskus
- E—Työsivu
- F—Otsikkopalkki / työsisivun valinta

Valikko (A) sisältää luettelon kaikista monitoriin ja koneeseen asennetuista järjestelmistä.

Toiminnevalitsimilla (B) voi siirtyä nopeasti usein käytettyjen toimintojen ja toimintojen kohdalle. 7 tuuman näytössä toiminnevalitsimet voi näyttää painamalla laajennuspainiketta.

Seuraavan ja edellisen työsisivun painikkeilla (C) voi siirtyä työsisivujen välillä.

Tilatietojen keskuksen voi hakea näyttöön valitsemalla kirjaimella (D) merkityn alueen. Tärkeät näytön toimintoja koskevat tiedot näkyvät korostettuna, esim. GPS-signaalin voimakkuus ja käytettävissä oleva muistimäärä.

Työsisivun (E) asettelu tapahtuu Ulkoasun hallinta-toiminteen avulla.

Tuo **Työsisivun valinta** näkyviin 8,4 tuuman tai 10 tuuman näytössä painamalla **otsikkopalkkia** (F).

Valitse haluamasi työsisivu käytettävissä olevien sivujen luettelosta.

(Lisätietoja suoritussivun muokkauksesta on ulkoasun hallintasovelluksessa.)

DX,PC,INTRO,RUNPAGE-22-30APR18

Tilatietojen keskus



PC17275—UN—13AUG13

- A—Tilatietojen keskus 8,4 ja 10 tuuman näytöissä
- B—Tilatietojen keskus 7 tuuman näytössä

Tilatietojen keskus sisältää näytön toimintojen kannalta tärkeitä tietoja, kuten GPS-signaalin voimakkuuden ja ilmoituksia. Se sijaitsee 8,4 ja 10 tuuman näytöissä otsikkopalkissa ja 7 tuuman näytössä vasemmassa alakulmassa.

Voit näyttää lisätietoja pudotusikkunassa valitsemalla kohdan Tilatietojen keskus. Tästä laajennetusta tilakeskuksesta voi siirtyä nopeasti viesteihin ja asetteluihin.

HUOMAA: Päivämäärä, kellonaika ja muistitila ovat aina näkyvissä tilakeskuksessa.

Näyttöön ilmestyy koneen varustuksesta ja syntyneistä viesteistä riippuen myös muita tietoja.

DX,PC,INTRO,STATUS-22-23APR18

Toiminnevalitsimet



PC17276—UN—13AUG13

- A—Toiminnevalitsimet

Pikapainikkeilla (A) voi tarkastella tilatietoja ja siirtyä nopeasti sovelluksen toimintoihin.



PC17277—UN—13AUG13

- B—7 tuuman näytön laajennuspainike

Toiminnevalitsimet ovat aina esillä työsisivun alareunassa

8,4 ja 10 tuuman näytöissä. 7 tuuman näytössä ne voi näyttää valitsemalla laajennuspainikkeen (B).

(Lisätietoja pikavalintapalkin muokkauksesta on ulkoasun hallintasovelluksessa.)

DX,PC,INTRO,SHORTCUTBAR-22-23APR18

Valikko



Valikkopainike

PC28688—UN—25AUG22

Kaikkien monitoriin ja koneeseen asennettujen järjestelmien luettelo ilmestyy ruutuun sen jälkeen, kun valikon painiketta on painettu. Vasemmanpuoleisten välilehtien avulla voi tarkastella erilaisia toiminneryhmiä.

HUOMAA: Käytettävissä olevat toiminnot riippuvat koneen varustuksesta.

ct47125,1663940824410-22-26SEP22

Perustason aktivointi

4. sukupolven näytön käyttöön tarvitaan perustason aktivointi (Basics).

Siirrä perustaso näytöstä, joka ei ole käytössä, uuteen näyttöön ottamalla yhteys John Deere -jälleenmyyjään.

Kun näytössä ei ole perustason aktivointia, käyttö on rajoitettu seuraaviin toiminteisiin:

- Ohjelmanhallinta
- Kieli ja mittayksiköt
- Tiedostonhallinta
- Näyttö ja ääni
- Diagnostiikkakeskus

HUOMAA: Tietoja ei voi viedä ilman perustason aktivointia.

AL70325,0000590-22-06NOV19

Lisäaktivoinnit

HUOMAA: Ohjelmistoaktivointeja ei voi siirtää, jos laitteisto katoaa tai varastetaan.

Näytön lisäominaisuuksien lukituksen poistaminen edellyttää lisäaktivointeja. Näytä aktivoinnit valitsemalla

Valikko-painike > Järjestelmä-välilehti > Ohjelmanhallinta-toiminne > Aktivoinnit-välilehti.

Saatavilla ovat seuraavat aktivoinnit:

- AutoPath
- AutoTrac
- AutoTrac-kääntöautomaatiikka
- AutoTrac RowSense
- Data Sync
- Työkoneen ajolinjan ohjaus
- Tietojen jakaminen pellolla
- John Deere Machine Sync
- Osiohallinta

Jos haluat ostaa aktivointeja, ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään.

ch177nn,1685614480351-22-01JUN23

Demoaktivoinnit

Tutustumisaktivointeja voi käyttää näytön ominaisuuksien testaamiseen Ohjelmanhallinta-sovelluksessa. Sininen valo ominaisuuden kohdalla merkitsee, että kyseisen ominaisuuden demo on käytössä.

Demo on saatavilla tehtaalta 15 tunnin käyttöä varten. Esimerkiksi AutoTrac-demo kuluu vasta, kun se aktivoidaan.

ch177nn,1685614480317-22-01JUN23

Näyttö ja ääni

Näyttö ja ääni



Näyttö ja ääni

PC28689—UN—25AUG22

Sovelluksen "Näyttö ja ääni" avulla voi säätää näytön kirkkautta ja äänenvoimakkuutta.

Jos koneeseen on yhdistetty useita näyttöjä, tämän sovelluksen avulla voi asetella yksittäisiin näyttöihin ilmestyvät toiminnot.

Jos näyttö ei tunnista kosketusta oikeassa kohdassa, kohdista se uudelleen toiminnon "Kosketusnäytön kalibrointi" avulla.

HUOMAA: 4. sukupolven näytöissä käytetään vakiomallisten stylus-kynien kanssa yhteensopivia resistiivisiä kosketusnäyttöjä.

Poikkeukset: Näytöissä 4200 ja 4240 on kapasitiivinen kosketus, eli niitä käytetään sormella, kapasitiivisella stylus-kynällä tai muulla johtavalla materiaalilla.

Siirry kohtaan Näyttö ja ääni

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse toiminne Näyttö ja ääni.

ZIDXK1X,1749797261526-22-13JUN25

Kirkkaus

Kirkkaus- ja väritila

• Automatiikka

Automatiikka on suositeltava asettelu. Tämän asettelun tapauksessa monitorin kirkkaus muuttuu ohjaamon valokatkaisimen asennon mukaan. Jos ohjaamon valot ovat pois päältä, monitori on päivätilassa. Jos ohjaamon valot palavat, monitori on yötilassa.

• Päivä- ja yötilat



A



B

A—Päivätila
B—Yötila

PC15319—UN—20MAY13

Valitse jompikumpi tila, mikäli et halua näytön kirkkauden määräytyvän valokatkaisimen asennon perusteella.

HUOMAA: Valittu tila ei vaikuta toisen monitorin kirkkaussäätöön. Kyseisen monitorin näytön kirkkautta säädetään monitorin omia asetteluja muuttamalla.

Kirkkausasetukset



A



B

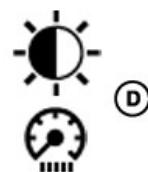
PC15320—UN—20MAY13

A—Päiväasetukset
B—Yöasetukset

Avaa jommankumman asettelupainikkeen avulla haluamasi kirkkaustilan ponnahdussivu.



C



D

PC15321—UN—20MAY13

C—Näytön kirkkaus
D—Ohjaamon kirkkaus

Voit nyt säätää joko näytön tai ohjaamon kirkkautta painamalla painiketta "plus" (+) ja "miinus" (-) sen mukaan, minkä tilan olet valinnut asettelupainikkeella.

DX,PC,DISP,BRIGHT-22-07APR17

Ääni



PC15322—UN—20MAY13

Monitorin äänenvoimakkuus

Näytön äänenvoimakkuutta voi muuttaa painamalla painikkeita "lisää" (+) tai "pienennä" (-).

DX,PC,DISP,SOUND-22-21DEC15

Useita näyttöjä



Useita näyttöjä

PC28690—UN—25AUG22

HUOMAA: Usean näytön tuki vaihtelee koneen mukaan. Katso konekohtainen yhteensopivuus StellarSupport-verkkosivustolta 4. sukupolven näytön yhteensopivuutta koskevista asiakirjoista.

HUOMAA: 4. sukupolven käyttöjärjestelmän ohjelmistopäivitykset päivityksestä 2015-1 (8.12.2500-17) alkaen poistavat täsmäviljelytoiminteet käytöstä, kun toissijainen GreenStar-näyttö on havaittu. Jos käytät näitä ohjelmistoversioita, irrota ohjaamossa olevan GreenStar-näytön liitännät voidaksesi käyttää täsmäviljelytoimintoja 4. sukupolven CommandCenter-näytöllä.

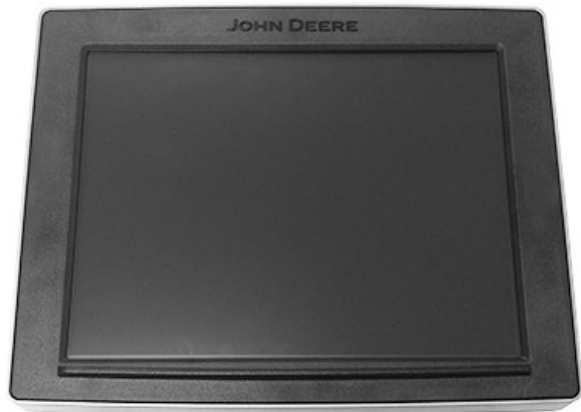
4. sukupolven CommandCenter voidaan määrittää toimimaan seuraavien John Deere -näyttöjen kanssa:

- GreenStar 3 2630 -näyttö
- 4240 Universal -näyttö
- Universaali 4640-näyttö

Joitakin toimintoja, kuten AutoTrac-ohjausta, ei voi käyttää molemmilla näytöillä samaan aikaan.

Aktivoinnit eivät siirry näyttöjen välillä. Toiminnot on kytkettävä erikseen toisessa näytössä, jotta AMS-toiminnot voi suorittaa.

Useiden näyttöjen käyttöön tarvitaan lisälaitteistoa. Saat lisätietoja John Deere -jälleenmyyjältäsi.



Universaali 4640-näyttö

PC23195—UN—18OCT16

GreenStar 3 -näytön tai 4. sukupolven näytön asennus

HUOMAA: Ota käyttöön täsmäviljelytoiminteet (GreenStar tai AMS) vain yhdessä näytössä. Ajolinjan ohjaus ja muut toiminnot eivät toimi kunnolla, kun täsmäviljelytoiminteet on otettu käyttöön useissa näytöissä.

1. Varmista, että virtalukko ja CommandCenter ovat pois päältä.
2. Yhdistä näytön johtosarja kulmapilarin liittimeen ja 26-napainen näytön liitin näytön taustapuolelle.
3. Käännä virta päälle.
4. CommandCenter hakee toista näyttöä työkoneen CAN-väylästä noin 60 sekunnin ajan. Jos CommandCenter on aiemmin ollut ensisijaisen näytön tilassa, näytetään viesti "Useita näyttöjä havaittu".
5. Valitse määrittysesiasetus:

Ensisijainen näyttö

- Älä valitse tätä vaihtoehtoa tässä tilanteessa. Tätä tilaa käytetään vain, jos toista näyttöä ei ole asennettu.

Useita näyttöjä – työkoneen tarkastelutoiminto

- Precision Ag -toiminteet näkyvät toisessa näytössä.
- ISOBUS-työkoneet näkyvät CommandCenterissä tai toisessa näytössä riippuen työkoneen "Seuraava VT-näyttö" -asetuksesta.

HUOMAA: Jos ISOBUS-työkoneessa ei ole "Seuraava VT-näyttö" -toimintoa, työkone tulee näkyviin ensin käynnistyvään näyttöön.

Lisäasetukset

- Suorita asettelu manuaalisesti.
6. Asetukset voi tallentaa kääntämällä virran pois päältä ja uudelleen päälle.

Kun näyttöasetuksia muutetaan, vastaavat muutokset on tehtävä toiseen näyttöön.

Jos ensisijaisen näytön tila on valittuna, poista käytöstä GreenStar, työtehtävien ohjausyksikkö ja työkoneen väylän virtuaalipääte (VT) toisessa näytössä tai irrota toisen näytön liitäntä.

Usean näytön tilan asetukset löytyvät universaaleissa 4240- ja 4640-näytöissä polusta valikkopainike > Järjestelmä-välilehti > Näyttö ja ääni -toiminne > Useita näyttöjä -välilehti.

Usean näytön tilan asetukset löytyvät GreenStar 3 -näytöissä polusta valikkopainike > Näyttö-painike > Diagnostiikka-painike > Useita näyttöjä -välilehti.

GreenStar 3 -näytön tai 4. sukupolven näytön poisto

1. Varmista, että virtalukko ja CommandCenter ovat pois päältä.
2. Irrota näytön johtosarja 26-nastaisesta näytön liittimestä näytön taustapuolella.
3. Käännä virta päälle.
4. CommandCenter hakee toista näyttöä työkoneen CAN-väylästä noin 2–3 minuutin ajan. Jos CommandCenter on aiemmin ollut usean näytön tilassa, näytetään viesti "Toista näyttöä ei löytynyt".
5. Asetukset voi tallentaa kääntämällä virran pois päältä ja uudelleen päälle.

Ulkopuolisen valmistajan näytön irrotus

1. Varmista, että virtalukko ja CommandCenter ovat pois päältä.
2. Irrota näytön johtosarja ulkopuolisen valmistajan näytöstä.
3. Käännä virta päälle.
4. CommandCenter-näyttö hakee toista näyttöä työkoneen CAN-väylästä noin 2–3 minuutin ajan. Jos CommandCenter on aiemmin ollut usean näytön tilassa, näytetään viesti "Toista näyttöä ei löytynyt". Jos viestiä "Toista näyttöä ei löytynyt" ei näytetä 3 minuutin kuluessa, siirry kohtaan 5.
5. Varmista, että CommandCenter on ensisijaisen näytön käyttötilassa eikä ulkopuolisen valmistajan näyttö ole liitetty.
6. Asetukset voi tallentaa kääntämällä virran pois päältä ja uudelleen päälle.

ch177nn,1685614567146-22-01JUN23

Usean näytön asetukset

HUOMAA: Asetusten muuttamista yksitellen EI suositella.

Koneen useita näyttöjä käytetään usein antamaan kuljettajalle samanaikaisesti erilaisia tietoja, jotka helpottavat hallintaa, valvontaa ja päätöksentekoa.

Useita näyttöjä voi käyttää kahdella tavalla. Molemmat näytöt voivat olla täsmäviljelynäyttöjä, tai toinen voi olla täsmäviljely- ja toinen kaksoisnäyttö. Usean näytön asetukset on määritettävä vain, kun käytetään kahta täsmäviljelynäyttöä. Kaksoisnäytön asetuksia ei tarvitse muuttaa.

Esimerkiksi 8R-traktoreissa käytetään useita näyttöjä. Nämä näytöt voidaan määrittää kahdella tavalla.

1. CommandCenter on integroitu lisävarusteena saatavaan kaksoisnäyttöön. Molemmat monitorit toimivat saman prosessorin avulla, joten usean näytön asetuksia ei tarvitse määrittää.

2. CommandCenter-näyttö on yhdistetty universaaliin G5-näyttöön. Jokaisella näytöllä on oma prosessorinsa, joten usean näytön asetukset on määritettävä.

CommandCenter-näyttö on ensisijainen käyttöliittymä koneen toiminnan valvontaan ja ohjaukseen sekä tietojen, kuten ajolinjan ohjauksen, koneen asetusten, työkoneen hallintalaitteiden ja suorituskykytietojen, näyttämiseen. Kaksoisnäyttöä, joka on yleensä asennettu ohjaamon oikealle puolelle, voidaan käyttää lisätietojen, kuten kamerasyötteiden, dokumentaation, peltokartoituksen tai diagnostiikkatyökalujen, näyttämiseen.

Jos toimintoja on tarpeen määrittää yksitellen, kytke toiminnot PÄÄLLE tai POIS vaihtokytkimillä. Valitse sitten kunkin toiminnon prioriteetti.

Precision Ag -toiminteet

Täsmäviljelytoiminne on näyttötoiminne, joka käyttää tietoon perustuvia teknologisia ratkaisuja täsmäviljelyyn. Näiden toimintojen tarkoituksena on auttaa viljelijöitä optimoimaan toimintaa tekemällä tietopohjaisia päätöksiä.

Näiden toimintojen avulla viljelijät voivat kerätä reaaliaikaisia tietoja, käyttää peltokartoitusta, analysoida pellon muuttuvia olosuhteita ja ottaa käyttöön paikkakohtaisia hallintakäytäntöjä. Siten voidaan parantaa tuottavuutta, vähentää tuotantopanostuskustannuksia, minimoida ympäristövaikutuksia ja kehittää maatalan yleistä kestävyyttä.

Hyödynnä täsmäviljelytoimintoja tehokkuuden lisäämiseksi, tarkempien päätösten tekemiseksi ja parempien tulosten saavuttamiseksi.

Täsmäviljelytoimintoja ovat esimerkiksi AutoTrac, osiohallinta ja dokumentaatio.

ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto

ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto määrittää, voiko CommandCenter näyttää virtuaalipäättteen (VT) käyttöliittymiä.

ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto 2

HUOMAA: Jos kaksoisnäyttöä ei ole kytketty, ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminnon 2 vaihtopainike näkyy harmaana.

ISOBUS-työkoneen tarkastelutoiminto 2 määrittää, voiko CommandCenter näyttää VT-käyttöliittymän kaksoisnäytössä.

ISOBUS-sertifiointi

ISOBUS-sertifioinnin vaihtopainike poistaa käytöstä alkuperäisen GreenStar-näytön 4. sukupolven näytössä. Ota käyttöön alkuperäinen GreenStar-näyttö kytkemällä ISOBUS-sertifiointi pois päältä.

Työtehtävien ohjausyksikkö

TÄRKEÄÄ: ÄLÄ kytke Precision Ag -toimintoja käyttöön (GreenStar tai AMS) kumpaankin näyttöön. Ajolinjan ohjaus ja muut toiminnot eivät toimi kunnolla.

HUOMAA: ISOBUS-työkoneiden tarkastelutoimintoa kutsutaan GreenStar 2- ja GreenStar 3-näytöissä myös nimellä ISOBUS VT.

Työtehtävien ohjausyksikkö (TC) määrittää, voiko CommandCenter lähettää ja vastaanottaa TC-komentoja työkoneen ohjainyksiköillä. Tämä sisältää osiohallintaviestit.

Tiedostopalvelin

HUOMAA: Kun käytössä on useita näyttöjä, varmista että tiedostopalvelin on aktiivisena vain yhdessä näytössä.

Tiedostopalvelin siirtää koneen ja työkoneen välillä tiedostoja tai muun muotoisia tietoja, kuten määritystiedostoja, lannoitetaulukoita ja kielitiedostoja.

Tiedostopalvelimen toiminta edellyttää USB-asemaa. Työkoneen lähettämät tiedot tallennetaan USB-aseman Filesaver-kansioon.

Prioriteettiasetus

HUOMAA: Tarkista kunkin näytön prioriteetti valitsemalla tilakeskuksen virtuaalipäätteen painike.

Prioriteettiasetus (tunnetaan myös toiminnon esiintymänä), määrittää kullekin näytölle prioriteetin, jota käytetään eri toimintoja ladattaessa. Esimerkki: Jos työkoneen tarkastelutoiminnolla CommandCenterissä on prioriteetti 1 ja GreenStar 3 2630:lla on prioriteetti 2 (Toiminnon esiintymä), ISOBUS-työkoneet näytetään useimmissa tapauksissa CommandCenterissä.

ch177nn,1685614583368-22-23MAY24

Näytön kalibrointi

Kosketusnäyttö on ehkä kalibroitava, jos näyttö ei reagoi kosketukseen oikeassa kohdassa. Kosketusnäyttö on kalibroitu tehtaalla eikä sitä tarvitse kalibroida uudelleen normaalin käytön yhteydessä. Jos kalibrointi ei poista ongelmaa, ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään.

1. Valitse valikkopainike > Järjestelmä-välilehti > Näyttö ja ääni -sovellus > Kalibrointi-välilehti.
2. Valitse "Kalibroinnin aloitus".
3. Ruutuun ilmestyy suurikokoinen risti ("X") ja ohjeita, jotka opastavat käyttäjää kalibroinnin aikana.
4. Ohjeet muuttuvat ja merkki "X" siirtyy toiseen

kohtaan ruutua joka kerta, kun merkkiä "X" painetaan.

HUOMAA: Jos kosketusnäytössä on toimintahäiriö, voidaan käyttää USB-hiirtä. Yhdistä hiiri näytön USB-liitäntään.

AL70325,00005F8-22-30JUL20

Päivämäärä ja aika

Päivämäärä ja aika



PC28691—UN—25AUG22

Päivämäärä ja aika

Useat tärkeät järjestelmään kuuluvat toiminnot tarvitsevat päivämäärän ja kellonajan sovelluksen sisältämiä tietoja. Näitä ovat muun muassa virheiden kirjaus, toimintojen käyttöönotto ja tietojen tallennus.

Päivämäärän ja kellonajan asettaminen tapahtuu automaattisesti, mikäli GPS-vastaanotin on yhdistetty järjestelmään ja vastaanotin saa hyväksyttävän signaalin. Tässä tapauksessa käyttäjän tarvitsee asettaa vain aikavyöhyke.

Ajan ja päivämäärän saa näkyviin koska tahansa valitsemalla kohdan Tilakeskus pääsuoritusivun yläreunasta.

HUOMAA: Päivämäärän ja kellonajan asettelut vaikuttavat siihen, miten näyttö ja työpöytäohjelma suodattavat ajolinjojen ohjausta ja dokumentointia koskevat tiedot.

Siirry kohtaan Päivämäärä ja aika

1. Avaa valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse toiminne Päivämäärä ja aika.

ct47125,1663943359087-22-26SEP22

Nykyisen päivämäärän muuttaminen



A



B

PC15315—UN—15MAY13

A—Käyttäjän asettama päivämäärä

B—GPS-järjestelmän määrittämä päivämäärä

Päivämäärää voi muuttaa vain, jos GPS-järjestelmää ei ole yhdistetty koneeseen tai GPS-signaali ei ole käytettävissä. Muutoin GPS-signaali määrää päivämäärän.

Päivämäärän esitysmuoto ei riipu GPS-signaalista, minkä vuoksi sitä voi muuttaa milloin tahansa.

1. Valitse päivä, kuukausi tai vuosi.
2. Asettele sopiva lukema näppäimistön avulla.
3. Ota muutokset käyttöön valitsemalla kohta "Valmis"

tai palaa edelliselle sivulle tallentamatta muutoksia valitsemalla kohta "Peruuta".

Päivämäärän esitysmuoto

1. Valitse päivämäärän esitysmuodon ruutu.
2. Valitse haluamasi esitysmuoto luettelosta.
3. Ota muutokset käyttöön valitsemalla kohta "Valmis" tai palaa edelliselle sivulle tallentamatta muutoksia valitsemalla kohta "Peruuta".

DX,PC,DATE,DATE-22-21DEC15

Nykyisen kellonajan muuttaminen



A



B

PC15316—UN—15MAY13

A—Käyttäjän asettama kellonaika

B—GPS-järjestelmän määrittämä kellonaika

Kellonaikaa voi muuttaa vain, jos GPS-järjestelmää ei ole yhdistetty koneeseen tai GPS-signaali ei ole käytettävissä. Muutoin GPS-signaali määrää kellonajan.

Aikavyöhyke ja kellonajan esitysmuoto eivät riipu GPS-signaalista, minkä vuoksi niitä voi muuttaa milloin tahansa.

1. Valitse tunnit tai minuutit.
2. Asettele sopiva lukema näppäimistön avulla.
3. Ota muutokset käyttöön valitsemalla kohta "Valmis" tai palaa edelliselle sivulle tallentamatta muutoksia valitsemalla kohta "Peruuta".

Aikavyöhyke

1. Valitse maanosa tai valtameri ja tämän jälkeen kohta "Seuraava".
2. Valitse maa ja tämän jälkeen kohta "Seuraava".
3. Valitse aikavyöhyke ja tämän jälkeen kohta "Seuraava".
4. Vahvista valitsemasi aikavyöhyke ja valitse kohta "OK".

Kellonajan esitysmuoto

Valitse joko 12 tunnin tai 24 tunnin näyttö radion painikkeen avulla.

DX,PC,DATE,TIME-22-21DEC15

Kieli ja mittayksiköt

Kieli ja mittayksiköt



PC28692—UN—25AUG22

Kieli ja mittayksiköt

Sovelluksen "Kieli ja mittayksiköt" avulla voi muuttaa kieltä, lukujen esitysmuotoa ja mittayksiköitä.

Erilaisia asetteluja voi tehdä sekä monitoria että ISOBUS VT -monitorissa näkyviä ohjausyksiköitä varten. Muuta asetuksia valitsemalla jompikumpi välilehti.

Siirtyminen kohtaan "Kieli ja mittayksiköt"

1. Avaa valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse toiminne Kieli ja mittayksiköt.

ct47125,1663944930163-22-26SEP22

Kielen ja mittayksiköiden asettelu

Näyttö

Valitse kieli, lukujen esitysmuoto ja mittayksiköt luetteloruuduista.

ISOBUS VT

ISOBUS VT -monitorissa näkyvien ohjausyksiköiden kohdalla voi käyttää eri mittayksiköitä kuin muiden ruudussa näkyvien tietojen kohdalla. Poistamalla valintamerkin kohdasta *Käytä samoja mittayksiköitä kuin monitorissa* voi ottaa käyttöön seuraavien tietojen luetteloruudut:

- Numeromuoto
- Mitta
- Pinta-ala
- Äänenvoimakkuus
- Maadoitus
- Lämpötila
- Paine
- Voima

Asettelujen tallennus

Paina uusien asettelujen valinnan jälkeen tallennuspainiketta. Muutosten astuminen voimaan edellyttää näytön uudelleen käynnistämistä.

DX,PC,LANG,SETTINGS-22-21DEC15

Ohjelmistohallinta

Ohjelmistohallinta



Ohjelmistohallinta

PC28693—UN—25AUG22

Ohjelmanhallinnan avulla voi päivittää ohjelmiston, ottaa käyttöön uusia toimintoja ja hakea yksityiskohtaisia tietoja ohjelmaversiosta.

Siirtyminen toiminteeseen "Ohjelmanhallinta"

1. Avaa valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse toiminne Ohjelmanhallinta.

Ohjelmistopakettit

4. sukupolven näytön ohjelmisto- ja ohjetiedostot on jaettu paketteihin. Paketit on lueteltu erikseen Asennukset ja päivitykset -välilehdellä ja Versiotiedot-välilehdellä.

4. sukupolven käyttöjärjestelmä



PC28694—UN—25AUG22

- Sisältää näytön käyttöjärjestelmän ja perustoiminteet.

4. sukupolven käyttöjärjestelmän ohjeet



PC28695—UN—25AUG22

- Sisältää ohjetiedostot näytön toiminteisiin.

AMS-sovellukset



PC28808—UN—20SEP22

- Sisältää näytön ohjelmiston.

Konesovellukset



PC28817—UN—20SEP22

- Sisältää koneen ohjelmiston. Paketin voi asentaa vain John Deere -jälleenmyyjä, jonka käytettävissä on Service ADVISOR -järjestelmä.

Konetoiminteiden ohjeet



PC28818—UN—20SEP22

- Sisältää konetoiminteiden ohjetiedostot. Paketin voi asentaa ilman Service ADVISOR -järjestelmää.

HUOMAA: Näytön ohjepaketit sisältävät kaikki näytön tukemat kielet.

ch177nn,1685614648442-22-01JUN23

Näytön ja ohjainyksikön ohjelmiston päivitys

4. sukupolven näyttöihin julkaistaan ajoittain ohjelmapäivityksiä, jotka sisältävät parannuksia ja suorituskykyparannuksia. Päivityksiä hallinnoidaan työpöytätoiminteella nimeltä Ohjelmistohallinta.

HUOMAA: John Deeren Ohjelmistohallinta edellyttää 32-bittisten toiminteiden tukea.

GreenStar-järjestelmäkomponenttien, kuten StarFire-vastaanottimien, AutoTrac Universalin ja GreenStar-määräohjaimen, ohjelmistopäivitykset ovat myös ladattavissa Ohjelmistohallinnan avulla. Päivitystiedostot ja näyttöpäivitykset kopioidaan USB-asetalle. Jos nämä komponentit on kytketty koneeseen, ne päivitetään näytön avulla, kun USB-asetama liitetään.

Näyttöön asennettujen ohjelmistoversioiden määrittäminen

Kaikkien asennettujen ohjelmistopakettien versionumerot ovat saatavilla Ohjelmistohallinnan Versiotiedot-välilehdessä.

Ohjelmistopäivitysten lataaminen



USB-tallennusväline

PC15348—UN—11JUL13

Suosittellemme FAT32- tai NTFS-alustettua USB-asemaa, jossa on vähintään 16 Gt tallennustilaa. Lisätietoja USB-aseman vaatimuksista on Tiedostonhallinta-osan kohdassa USB-asema.

Ohjelmistopäivitykset voi ladata seuraavasta osoitteesta:

<https://my.deere.com/software-downloads/software-manager/>

Kun uusi ohjelmisto on ladattu USB-asemaan, siirrä se koneeseen ja asenna päivitys.

Ohjelmistopäivitysten asentaminen

USB-tallennusväline

1. Aseta USB-asema näytön USB-liitäntään.



A

PC23932—UN—21MAR17

A—Asenna ohjelmisto -painike

2. Kun USB-aseman vaihtoehdot -sivu tulee näkyviin, valitse Asenna ohjelmisto -painike (A). Tällöin esiin tulee Ohjelmistohallinnan Asennukset ja päivitykset -välilehti.
3. Valitse Näytä näytön päivitykset -kohta tai Näytä muiden laitteiden päivitykset -kohta ja valitse Seuraava-painike.
4. Näyttöön ilmestyvät vain ohjelmistopaketit, jotka ovat uudempia kuin näyttöön tällä hetkellä asennettu ohjelmisto. Perusasetuksen mukaan kaikki ohjelmistopaketit ovat valittuina.
5. Paina Asenna-painiketta. Jos päivitys ei käynnisty, yritä ratkaista ongelma näyttöön ilmestyvien viestien perusteella.

⚠ HUOMIO: Vältä loukkaantumisen vaara. Varmista, että koneen seisontajarru on vaihteiston lukon asennossa ja että koneen virta on kytkettynä koko asennusprosessin ajan. Ohjelmiston asennuksen aikana:

Kaikki sovellukset sulkeutuvat.

Ruudussa ei näy järjestelmäviestejä.

Älä irrota USB-asemaa.



A



B

PC28696—UN—25AUG22

A—Tilan merkkivalo

B—Vihreä valintamerkki

6. Tilanneilmaisin (A) näyttää jokaisen pakkauksen asennuksen etenemisen prosentteina. Kun pakkaus on asennettu, näytetään vihreä valintamerkki (B).
7. Näyttöön ilmestyy viesti, kun ohjelmiston päivitys on valmis. Jotkin ohjelmistopaketit edellyttävät asennuksen päättämiseksi uudelleenkäynnistystä. Käynnistä näyttö uudelleen painamalla Käynnistä uudelleen -painiketta.
8. Irrota USB-asema ja vie se takaisin tietokoneelle. Suorita Ohjelmistohallinnan apuohjelma ladataksesi palautustiedostot.

HUOMAA: Palautustiedostot sisältävät ohjelmiston versiotiedot ja ne auttavat jälleenmyyjiä tarjoamaan näyttöä ja konetta koskevia tukipalveluja.

Päivitykset verkossa

1. Valitse asennusten ja päivitysten välilehdeltä kohta Tarkista päivitykset verkosta. Näyttö etsii saatavilla olevat päivitykset.
2. Valitse Näytä näytön päivitykset -kohta tai Näytä muiden laitteiden päivitykset -kohta ja valitse Seuraava-painike.
3. Näyttöön ilmestyvät vain ohjelmistopaketit, jotka ovat uudempia kuin näyttöön tällä hetkellä asennettu ohjelmisto. Perusasetuksen mukaan kaikki paketit ovat valittuina.
4. Valitse Lataa-painike. Jos päivitys ei käynnisty, yritä ratkaista ongelma näyttöön ilmestyvien viestien perusteella.
5. Tilanneilmaisin (A) näyttää jokaisen pakkauksen latauksen etenemisen prosentteina. Kun pakkaus on ladattu, näytetään vihreä valintamerkki (B).
6. Aloita ladatun ohjelmistopaketin asennus valitsemalla Asenna-painike.

⚠ HUOMIO: Vältä loukkaantumisen vaara. Varmista, että koneen seisontajarru on vaihteiston lukon asennossa ja että koneen virta on kytkettynä koko asennusprosessin ajan. Ohjelmiston asennuksen aikana:

Kaikki sovellukset sulkeutuvat.

Ruudussa ei näy järjestelmäviestejä.

7. Näyttöön ilmestyy viesti, kun ohjelmiston päivitys on

valmis. Jotkin ohjelmistopakettit edellyttävät asennuksen päättämiseksi uudelleenkäynnistystä. Käynnistä näyttö uudelleen painamalla Käynnistä uudelleen -painiketta.

Etäpäivitykset Equipment Mobilen avulla

1. Kirjaudu Equipment Mobileen ja tarkasta, onko odottavia ohjelmistopäivityksiä.
2. Valitse ohjelmistopäivitys ja valitse Pyydä etäpäivitystä.
3. Kytke kone PÄÄLLE.
4. Ohjelmisto ladataan automaattisesti näyttöön. Valitse Asenna, kun asennuspyyntö tulee näyttöön.
5. Näyttö käynnistyy uudelleen.
6. Onnistuneen asennuksen jälkeen näytössä näkyy Ohjelmointi valmis.

Lähiohjelmointi langattoman verkon kautta

HUOMAA: Langattoman verkon kautta tapahtuvaa lähiohjelmointia varten koneen on oltava lähellä tietokonetta.

Lähiohjelmointi langattoman verkon kautta on saatavilla Service Center -järjestelmästä, John Deere Operations Center -järjestelmästä ja John Deere Property Center -järjestelmästä.

1. Kytke koneen virta päälle ja pidä se päällä koko ohjelmistopäivityksen ajan.
2. Valitse koneen näytöstä Valikko.
3. Valitse Järjestelmä-välilehti.
4. Valitse Wireless Settings.
5. Aktivoi Mobiili koneeseen -toiminto vaihtopainikkeella.
6. Kirjaudu tietokoneella Service Center -järjestelmään, John Deere Operations Center -järjestelmään tai John Deere Property Center -järjestelmään ja tarkasta, onko odottavia ohjelmistopäivityksiä.
7. Lataa ohjelmistopäivitys tietokoneelle.
8. Kun päivitykset on ladattu, yhdistä tietokone koneen JDLINK-modeemin langattomaan verkkoon.
9. Valitse ohjelmistopäivityssivulta Aloita asennus.
10. Kun näyttöön tulee kehote Yhdistä koneen MTG:n Wi-Fi-verkkoon, lue näytöllä näkyvät ohjeet ja valitse Yhdistä.
11. Valitse Service Center -järjestelmän Ohjelmistopäivitykset-sivulla kohta Valitse tiedostot ja valitse ladattu päivityspaketti. Valitse Open.
12. Siirrä ladattu ohjelmisto näyttöön valitsemalla Aloita lataus.

13. Kun ohjelmisto on siirretty, valitse Aloita ohjelmointi.
14. Asennukset ja päivitykset -ikkuna avautuu koneen näytössä ja ilmoittaa asennuksen tilan.
15. Kun ohjelmointi on suoritettu onnistuneesti, valitse Service Center -järjestelmän Ohjelmistopäivitykset-sivulla Lataa palautustiedosto.
16. Valitse Lisää palautustiedosto ja lisää ladattu tiedosto viimeistelläkseen ohjelmistopäivityksen.

Etäohjelmointi langattoman verkon kautta

1. Kytke koneen virta päälle ja pidä se päällä koko ohjelmistopäivityksen ajan.

HUOMAA: Varmista, että vahva JDLINK-yhteys on muodostettu, ennen kuin jatkat etäohjelmointia.

2. Kirjaudu tietokoneella Service Center -järjestelmään, John Deere Operations Center -järjestelmään tai John Deere Property Center -järjestelmään ja syötä koneen PIN-koodi koneen hakupalkkiin.
3. Valitse haluamasi kone Koneen haku -alasvetovalikosta.
4. Tarkasta Ohjelmiston ohjelmointi -kohdasta, onko uusia ohjelmistopäivityksiä saatavilla.
5. Valitse haluamasi ohjelmistopäivitys ja valitse Etäohjelmoinnin jono.
6. Valitse koneen näytössä ISOBUS VT -etäohjelmistopäivitykset -kehotteen Asenna ohjelmisto -kohta.
7. Ohjelmiston latauksen pitäisi alkaa näytössä.
8. Kun ohjelmisto on ladattu, valitse Asenna.
9. Noudata näytön ohjeita ja jatka asennusta valitsemalla Jatka.
10. Ohjelmiston asennuksen pitäisi alkaa näytössä. Kun asennus on valmis, varmista, että näytössä on uusin ohjelmistoversio.

Vianetsintä

Jos ohjelmistopaketin asennus ei onnistu, järjestelmä palauttaa kaikki ohjelmistot päivitystä edeltävään ohjelmistoversioon.

Tallenna virheviesti muistiin, jos ohjelmistopäivitys epäonnistuu. Poista tiedostot USB-asemasta ja lataa sitten ohjelmistopäivitys uudelleen USB-asemaan. Toista ohjelmiston asennusprosessi.

Jos ohjelmiston päivittäminen epäonnistuu jälleen, ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään.

USB-aseman tilan optimointi näyttöohjelmiston päivittämiseksi

Optimoi USB-aseman tila näytön järjestelmän palautuksen yhteydessä seuraavasti:

1. Kytke USB-asema tietokoneeseen.
2. Valitse Oma tietokone.
3. Valitse paikallinen levy C.
4. Valitse sds.

5. Valitse DisplayDependencies.

HUOMAA: Älä poista kansiota RpmCache.

6. Poista kaikki kansion RpmCache sisältö.
7. Alusta USB-asema FAT32-muodolla.
8. Lataa näytön päivitystiedostot Ohjelmistohallinnan kautta ja siirrä ne USB-asemaan.

ch177nn,1740718174635-22-27FEB25



Verkkoaktivoinnit

PC28699—UN—25AUG22

Verkkoaktivointi käyttää langatonta yhteyttä nykyisten tilausten tarkasteluun tai tarkistamiseen. Näyttö hakee tilaukset automaattisesti virran kytkennän yhteydessä. Tee tilaus osoitteessa StellarSupport.com.

AL70325,000056E-22-26SEP22

Aktivoinnit

Tässä välilehdessä voit hallita ohjelmistoaktivointeja näytössä.



PC28697—UN—25AUG22

Painike "Lisätietoja"

StellarSupport.com tarvitsee koodin luontia varten näytön sarjanumeron, työkoodin sekä mahdollisesti vahvistuskoodin. Nämä tiedot voi hakea näyttöön painamalla painiketta "Lisätietoja".

Yksi koodi voi sisältää useita ominaisuuksia, mutta sillä voidaan tehdä vain yksi toimenpide (aktivointi tai aktivoinnin poisto). Yhden koodin avulla voi esimerkiksi ottaa käyttöön kolme ominaisuutta. Toisaalta kahden ominaisuuden poistamiseen käytöstä tarvitaan erillinen koodi.

Anna aktivointi-/deaktivointikoodi



PC28698—UN—25AUG22

Syötä koodi -painike

1. Paina painiketta "Syötä koodi".
2. Anna aktivoinnin tai aktivoinnin poiston koodi käyttämällä näppäimistöä. Paina painiketta "OK".
3. Merkitse vahvistuskoodi muistiin ja anna se osoitteeseen StellarSupport.com.

Verkkoaktivoinnit

Service ADVISOR -järjestelmän etäkäyttö

Service ADVISOR -järjestelmän etäkäyttö



ISOBUS VT

PC16682—UN—18MAR13

Service ADVISOR -järjestelmän etäkäyttö on käytettävissä ISOBUS VT -toiminteessa.



ISOBUS VT -valikko

PC15293—UN—18MAR13

1. Paina valikkopainiketta kohdassa "ISOBUS VT".



Ohjelmiston etäpäivitykset

PC17281—UN—10SEP13

2. Valitse Ohjelmiston etäpäivitykset.

Toimintaperiaate

Service ADVISOR on John Deere -jälleenmyyjien käyttämä diagnostiikkatyökalu, jolla voi tehdä vianmäärittäviä sekä päivittää koneiden asetuksia ja ohjelmistoja. Jälleenmyyjät voivat käyttää vikakoodeja ja diagnostiikkaosoitteita, luoda lukemia sekä tallenteita ja ohjelmoida ohjainyksiköitä. Tuote on ohjelmisto- ja laitekokonaisuus. Pätevyys tämän työkalun käyttäjänä edellyttää huoltohenkilöitä vähintään kahdeksan tunnin koulutusta.

Service ADVISOR -järjestelmän etäkäyttö (SAR) on Service ADVISOR -toiminto, jonka avulla jälleenmyyjän huoltohenkilö voi muodostaa yhteyden SAR-yhteensopivaan koneeseen JDLINK-verkon välityksellä. Hän voi etäkäyttää vikakooditietoja, tallentaa vianmäärittäytietoja ja etäohjelmoida SAR-yhteensopivien koneiden ohjainyksiköitä.

SAR-toiminnon avulla John Deere voi toimittaa ohjelmistopäivityksiä etäpalveluna koneeseen asennetun JDLINK-laitteiston välityksellä tietokonealta tuttujen ohjelmistopäivitysten tavoin. Etäohjelmoitavuuden ansiosta John Deere voi päivittää ohjelmia koneen suorituskyvyn parantamiseksi. Useimmat koneiden ohjausyksiköt voidaan ohjelmoida uudelleen näiden valmiuksien ansiosta. Käyttäjä osallistuu tähän prosessiin aktiivisesti jälleenmyyjän kanssa sekä lataamalla että asentamalla ohjelmistopäivitykset.

HUOMAA: Jotkin ajoneuvojen ohjainyksiköt eivät ehkä ole yhteensopivia SAR-uudelleenohjelmoinnin kanssa.

Ajoneuvon yhteensopivuus

HUOMAA: Varustukseen mahdollisesti kuuluvan sovelluksen "Käyttäjät ja käyttöoikeudet" avulla voi joko vapauttaa, estää osittain tai estää kokonaan käyttäjän pääsyn määrättyihin komponentteihin. Tähän kuuluu myös mahdollisuus ladata ja asentaa ohjelmistopäivityksiä. Lisätietoja on saatavissa kohdasta "Käyttäjät ja käyttöoikeudet".

Ajantasaisen luettelon hyväksytyistä ajoneuvoista saat John Deere -jälleenmyyjältä tai osoitteesta www.StellarSupport.com.

ch177nn,1685616589331-22-01JUN23

Koneen uudelleenohjelmointi



PC20419—UN—13NOV15

Ohjelmistopäivitys saatavilla

A—Vahvistuspainike

B—Peruuta-painike

Service ADVISOR -järjestelmän etäkäytön (SAR) avulla jälleenmyyjät voivat lähettää koneeseen uusia ohjelmistoja ohjainyksiköiden päivittämistä varten. Kun jälleenmyyjä on lähettänyt ohjelmiston, näyttöön ilmestyy viesti uuden ohjelmiston saatavuudesta. Siirry ohjelmistopäivitysten sivulle painamalla vahvistuspainiketta (A).

Jos peruutuspainike (B) on valittu, siirry sivulle valitsemalla kohta "Ohjelmien etäpäivitykset" valikosta "ISOBUS VT".

Päivitysten lataaminen

Remote Software Updates

Download Status: Download available

Machine operation can continue during download process

(A) Reject Download (B) Download Software

Installation Status: No update available

(C) Install Software

This software update can take up to X minutes to install.

PC17279—UN—10SEP13

Ohjelmiston etäpäivitykset

- A—Hylkää lataus -painike
 B—Lataa ohjelmisto -painike
 C—Asenna ohjelmisto -painike

Ohjelmien etäpäivityksien sivulla käyttäjä voi hylätä (A) tai ladata (B) uuden ohjelman. Aloita latausprosessi painamalla Lataa ohjelmisto -painiketta. Prosessi jatkuu taustalla, ja konetta voidaan käyttää normaalisti.

Päivitysten asennus

Software Update

Remote Software Updates

A software update is available for installation. Select the "Accept" button to continue to the Remote Software Updates page.

(B) Cancel (A) Accept

PC20420—UN—13NOV15

Asennusvalmis päivitys

- A—Vahvistuspainike
 B—Peruuta-painike

Kun ohjelman lataus on päättynyt ja ohjelma on valmis asennettavaksi, näyttöön ilmestyy tätä koskeva viesti. Siirry ohjelmien etäpäivityksen sivulle painamalla hyväksymispainiketta (A).

Ohjelmiston asennus voi kestää jopa 40 minuuttia. Painamalla peruutuspainiketta (B) voit lykätä ohjelman päivittämisen myöhäisempään ajankohtaan.

Software Update

Terms and Conditions:

Press "Accept" to accept terms and conditions defined in the Operator's Manual and to begin loading the software update.

(A) Cancel Accept

PC12856—UN—07SEP10

Software Update

Prepare vehicle for software installation:

● Turn Engine Off and Key On

1 / 3

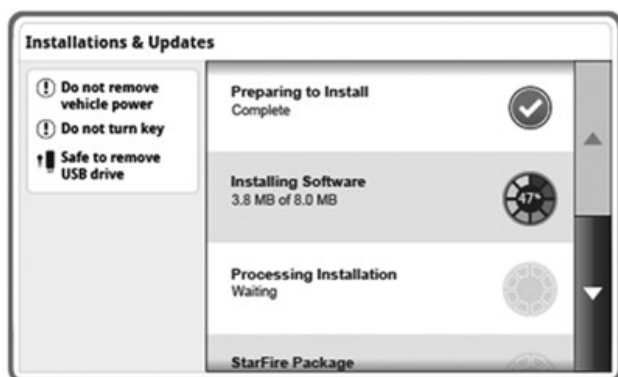
→

PC12672—UN—28JUN10

Aloita asennus painamalla sivulla "Ohjelmien etäpäivitykset" painiketta "Asenna ohjelma".

Kun saat kehoitteen, hyväksy ehdot ja noudata näytön ohjeita.

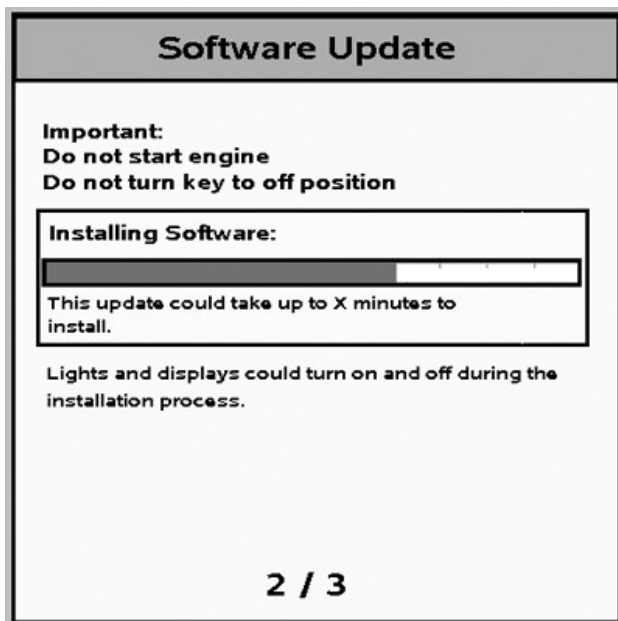
! HUOMIO: Vältä loukkaantumisen vaara. Varmista koneen asettelun ja sijaintipaikan turvallisuus ennen uudelleenohjelmoinnin aloittamista. Joitakin koneen toimintoja, kuten valoja, ei välttämättä voi käyttää uudelleenohjelmoinnin aikana. Älä suorita uudelleenohjelmointia yleisten teiden lähetyvillä tai työmaalla, jossa työskentely on parhaillaan käynnissä.



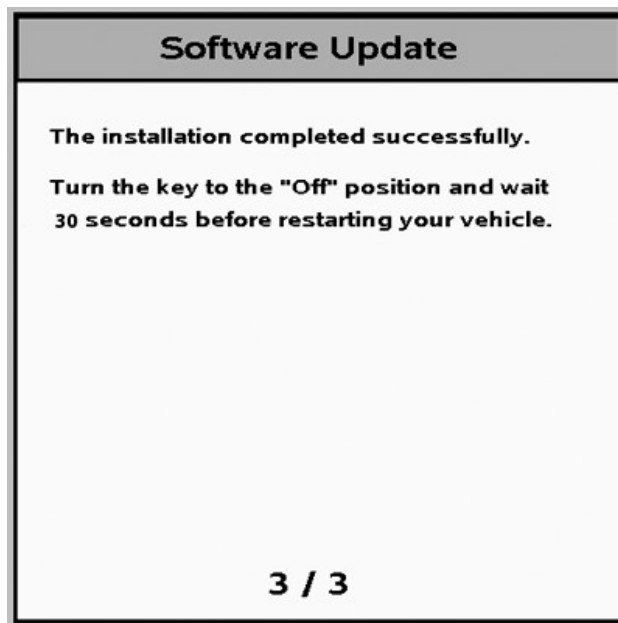
PC17630—UN—10SEP13

Jos 4. sukupolven näytön päivitys sisältyy ladattaviin ohjelmiin, se on vuorossa ensimmäiseksi. Kun päivitys on valmis, näyttöön ilmestyy asennuksen onnistumisesta kertova viesti. Tämän jälkeen näyttö käynnistyy uudelleen.

Ohjausyksikön päivitys alkaa näytön päivityksen jälkeen.



PC12857—UN—07SEP10



PC13582—UN—09MAY11

Jos asennuksessa ilmenee ongelmia, järjestelmä yrittää asennusta uudelleen. Jos toinenkin asennusyritys epäonnistuu, ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään.

ch177nn,1685616589239-22-28JUN23

Vianetsintä — Uudelleenohjelmointi

Tunnusmerkki

Ongelma

Ratkaisu

Tunnusmerkki	Ongelma	Ratkaisu
Varusteet eivät saa virtaa	Moottori on käynnistetty tai virta on käännetty pois päältä.	Älä käynnistä moottoria tai käännä virtaa pois päältä, kun ohjelmapäivityksiä asennetaan. Käännä virta-avain asentoon POIS PÄÄLTÄ ja jälleen asentoon PÄÄLLE.
Liian pieni jännite	Järjestelmän jännite on liian pieni ohjelman asennuksen jatkamiseen.	Kytke tarpeettomat varusteet pois päältä tai irrota ne. Tarkista akun jännite ja lataa akku tarvittaessa uudelleen.
Tiedonsiirtohäiriö	Ohjelmaa ei voi asentaa tiedonsiirtohäiriön vuoksi.	Käännä virtalukko Off-asentoon ja takaisin On-asentoon. Yritä ohjelman asennusta uudelleen. Jos tiedonsiirtoyhteyden muodostaminen ei onnistu, ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään.
Ohjelmien etäpäivityksen painike ei ole ilmestynyt näyttöön.	Ohjelmien etäpäivitykset -sivua ei voi avata.	Tarkasta MTG:n johtosarja ja liitännät.
<i>HUOMAA: Ohjelmiston etäpäivitysten painikkeen tulee olla aina näkyvissä päivitystietojen saatavuudesta riippumatta.</i>		

ch177nn,1685616608661-22-01JUN23

Käyttäjät ja käyttöoikeudet

Käyttäjät ja käyttöoikeudet



PC28700—UN—25AUG22

Käyttäjät ja käyttöoikeudet

Sovelluksen "Käyttäjät ja käyttöoikeudet" avulla voi hallita käyttäjäprofiilien asetteluja siten, että käyttäjät eivät pääse käsiksi joihinkin toimintoihin.

Välilehti "Käyttäjäprofiilit"

- Vaihda näytön profiilia ja aseta PIN-tunnus järjestelmänvalvojan oikeuksille.

Välilehti "Käyttöoikeusryhmät"

- Tässä kohdassa voi tallentaa lukittavat näyttötoiminnot.

Siirry kohtaan "Käyttäjät ja käyttöoikeudet"

1. Avaa valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse toiminne Käyttäjät ja käyttöoikeudet.

AL70325,00005D2-22-26SEP22

Käyttäjäprofiilit



A



B

PC28701—UN—25AUG22

A—Pääkäyttäjän profiili
B—Käyttäjän profiili

Monitoriin voi asettaa jommankumman kahdesta profiilista: pääkäyttäjän tai käyttäjän profiiliin. Kulloinkin käytössä oleva profiili on nähtävissä profiililuettelon yläpuolella.

Pääkäyttäjän profiili (A)

Pääkäyttäjän profiiliin asetuksena on aina "Rajoittamattoman käyttöoikeuden ryhmä". Näin pääkäyttäjä pystyy käyttämään rajoituksetta kaikkia toimintoja sekä lukitsemaan ja vapauttamaan käyttäjän profiilin toimintoja. Käyttäjien pääsyn kohtaan "Pääkäyttäjän profiili" voi estää PIN-tunnuksen asettamisen avulla.

Käyttäjän profiili (B)

Käyttäjän profiiliin asetuksena on aina "Rajoitetun

käyttöoikeuden ryhmä". Profiili rajoittuu vain niihin toimintoihin, joita varten sille on myönnetty käyttöoikeus. Kohdan "Käyttäjän profiili" tulee olla valittuna ja kohtaan "Pääkäyttäjän profiili" tulee olla syötetty PIN-tunnus lukittavia toimintoja varten.

Aktiivisen profiilin muuttaminen



A



B



C

PC28702—UN—25AUG22

A—Profiilin muuttamisen painike
B—Muokauspainike
C—Katselupainike

Paina painiketta "Muuta profiilia" (A) ja valitse jokin profiili luettelosta.

HUOMAA: Jos pääkäyttäjän profiilia varten on luotu PIN-tunnus, tämä tunnus on syötettävä siirryttäessä kohdasta "Käyttäjän profiili" kohtaan "Pääkäyttäjän profiili".

PIN-tunnuksen lisääminen/muuttaminen

Paina pääkäyttäjän profiiliin muokauspainiketta (B). Paina painiketta Lisää/muuta PIN-tunnus.

cl47125,1663953810525-22-26SEP22

Käyttöoikeusryhmät

Käyttöoikeusryhmät-valikossa voidaan asettaa, näyttää tai muokata rajoitetun käyttöoikeusryhmän käyttöoikeuksia.

Täysien käyttöoikeuksien ryhmä

Täysien käyttöoikeuksien ryhmä voi käyttää kaikkia näytön ominaisuuksia. Täysien käyttöoikeuksien ryhmää ei voi muokata.

Rajoitettujen käyttöoikeuksien ryhmä

Järjestelmänvalvoja voi rajoittaa rajoitetun käyttöoikeuden ryhmän käyttämään vain tiettyjä toimintoja. Rajoitetun käyttöoikeuden ryhmiä voi muokata vain, jos järjestelmänvalvojan profiili on aktiivisena profiilina.

Muokkaa käyttöoikeuksia



A



B

PC28703—UN—25AUG22

A—Lukituksen avauksen kuvake
B—Lukitsemisen kuvake

Jokaisen luetteloon kuuluvan sovelluksen kohdalla on "Kokonaan lukitsematta", mikäli yksikään sovelluksen toiminnoista ei ole lukittu. Jos toimintoja lukitaan, lukittavat toiminnot ilmestyvät sovelluksen nimen alapuolelle ja myös kuvake muuttuu lukitustilan kuvakkeeksi.

Korosta sovellus valitsemalla se ja valitse sitten Muokkaa-painike.

Sivulla "Käyttöoikeusryhmien muokkaus" on nähtävissä luettelo toiminnoista, jotka voi lukita tai vapauttaa kunkin toiminnon vieressä olevan lukitsemiseen ja lukituksen vapauttamiseen tarkoitetun katkaisimen avulla. Tallenna käyttöoikeusryhmien muutokset sulkemalla sivu.

AL70325,000057B-22-26SEP22

Näytönvalitsin

Näytönvalitsin



Näytönvalitsin

PC28704—UN—25AUG22

Käytä näytönvalitsinta luodaksesi ja muokataksesi työsiivuja ja pikavalintapalkkeja jotta tärkeitä tietoja ja toimintoja voidaan käyttää etusivulta.

Työsiivut ovat "moduuleita" (lohkoja, jotka sisältävät tietoja ja toiminnevalitsimia). Moduuleita voi lisätä tai poistaa, minkä lisäksi moduulien sijaintia suoritussivulla voi muuttaa.

Työsiivut on ryhmitelty yhteen työsiivusarjojen luomista varten. Työsiivusarjoja voidaan luoda yksittäiselle työtehtävälle (istutukselle tai maanmuokkaukselle) tai eri käyttäjien asetuksien mukaan.

Työsiivuja voidaan luoda ja tallentaa rajaton määrä. Voidaan luoda rajoittamattomia työsiivusarjoja, joissa voi olla enintään kymmenen työsiivua sarjaa kohti.

Mukautettuja suoritussivuja voidaan tuoda samankokoisista 4. sukupolven näytöistä. Tuodut työsiivut ovat käytettävissä välilehdellä Kaikki työsiivut.

Siirtyminen sovellukseen "Ulkoasun hallinta"

1. Avaa valikko.
2. Valitse välilehti "Sovellukset".
3. Valitse toiminne "Ulkoasun hallinta".

AL70325,0000617-22-27SEP22

Työsiivusarjat



Työsiivusarjat

PC15336—UN—10JUL13

Työsiivusarja tarkoittaa yksittäistä työtehtävää (istutusta tai maanmuokkausta) varten muodostettua enintään 10 työsiivun kokonaisuutta. Vain aktiivisen työsiivusarjan sivut näytetään, kun työsiivuja selataan pääsivulla.

Kun valitset työsiivusarjan, Muokkaa työsiivusarjaa -sivu tulee näkyviin.

Lisää työsiivusarja

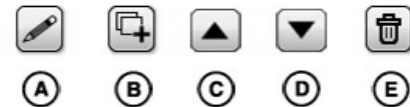


PC28705—UN—25AUG22

- A—Luo uusi sarja
B—Vaihda aktiivista sarjaa

Uuden työsiivusarjan voi luoda painamalla painiketta "Luo uusi sarja" (A). Olemassa olevan työsiivusarjan voi valita painamalla painiketta "Vaihda aktiivista sarjaa" (B).

Muokkaa työsiivusarjan työsiivuja



PC28706—UN—25AUG22

- A—Muokauspainike
B—Kopiointipainike
C—Ylös-painike
D—Alas-painike
E—Poista-painike

Hae työsiivujen muokkaamiseen tarkoitettu painikerivi näyttöön valitsemalla jokin työsiivuista (suoritussivuista).

Muuta työsiivun sisältämiä moduuleja painamalla muokauspainiketta (A).

Luo uusi, samat moduulit sisältävä työsiivu painamalla Kaksoiskappale-painiketta (B).

Muuta työsiivujen järjestystä ylös- tai alas-painikkeilla (C ja D). Työsiivujen järjestystä käytetään, kun sivuja selataan etusivulla.

Työsiivun voi poistaa työsiivusarjasta painamalla poistopainiketta (E). Työsiivu poistetaan työsiivusarjasta, mutta se on edelleen kaikkien työsiivujen luettelossa.

HUOMAA: Poistopainiketta ei näy, jos työsiivusarjassa on vain yksi työsiivu.

AL70325,000060B-22-27SEP22

Muokkaa työsiivusarjoja

Muokkaa nimeä, pikavalintapalkkia, tai lisää työsiivuja työsiivusarjaan.

Työsiivun nimi



PC28707—UN—25AUG22

- A—Muokauspainike
B—Muiden työsiivujen sisällytyspainike

Jokaisella työisivulla tulee olla ainutkertainen nimi. Voit nimetä suoritussivusarjan tai nimetä sen uudelleen valitsemalla Muokkaa-painikkeen (A).

Lisää tai muuta työsisivusarjalle määritettyä pikavalintapalkkia painamalla Muokkaa-painiketta.

Lisää työsisivusarjaan olemassa oleva työsiivu valitsemalla painike "Sisällytä muita työsiivuja" (B).

AL70325,0000618-22-27SEP22

Pikavalintapalkki

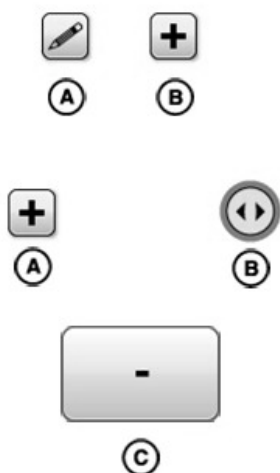


PC23265—UN—31OCT16

Pikavalintapalkki

Pikavalintapalkkiin on koottu näytön pikapainikkeet, joilla voi tarkastella tilatietoja ja käyttää toiminteen toimintoja nopeasti. Pikavalintapalkki muodostuu korkeintaan yhdeksästä pikavalintakuvakkeesta.

Pikavalintapalkit-välilehdellä voit valita, muokata tai luoda pikavalintapalkin. Pikavalintapalkkeja on mahdollista tuoda Tiedostonhallinta-toiminteella.



PC28707—UN—25AUG22

- A—Uuden pikavalinnan luontipainike
- B—Pikavalinnan siirtopainike
- C—Pikavalinnan poistopainike

Pikavalintapalkkien muokkaus

Pikavalintapalkin pikapainikkeita voidaan lisätä, poistaa ja järjestää uudelleen.

HUOMAA: Sama pikapainike voidaan sijoittaa pikavalintapalkkiin kerran.

Voit luoda uuden pikavalintapalkin valitsemalla Luo uusi pikavalinta -painikkeen (A) ja valitsemalla sisällöltään

sopivat toiminnot. Etsi luettelosta haluamasi toiminnon pikavalintapainike ja valitse Lisää-painike.

Kun pikapainike on lisätty pikavalintapalkkiin, korosta se valitsemalla. Paina pikapainiketta (B) ja vedä se tämän jälkeen tyhjälle alueelle.

Jos haluat poistaa pikapainikkeen, korosta se valitsemalla ja valitse sitten Poista pikavalinta -painike (C).

AL70325,000060E-22-27SEP22

Kaikki työsiivut (suoritussivut)



PC15340—UN—10JUL13

Kaikki suoritussivut

HUOMAA: Työsiivuja voidaan tuoda ja viedä Tiedostonhallinta-toiminteella.

Kaikki työsiivut -välilehti näyttää kaikki näytölle luodut työsiivut. Välilehti sisältää nykyiset työsiivut, jotka ovat aktiivisessa sarjassa, sekä työsiivut, joita käytetään muissa työsisivusarjoissa.

Työsiivun (suoritussivun) muokkaaminen



PC28709—UN—25AUG22

- A—Muokauspainike
- B—Kopiointipainike
- C—Poista-painike

Hae työsiivujen muokkaamiseen tarkoitettu painikerivi näyttöön valitsemalla jokin työsiivuista (suoritussivuista).

Muuta työsiivun sisältämiä moduuleja painamalla muokauspainiketta (A).

Luo uusi, samat moduulit sisältävä työsiivu painamalla Kaksoiskappale-painiketta (B).

Suoritussivun voi poistaa näytöstä painamalla poistopainiketta (C). Suoritussivu katoaa tällöin pysyvästi sekä näytöstä että aktiivisesta sarjasta.

HUOMAA: Poistopainike puuttuu näytöstä, mikäli valittuna on tehtaan perusasetuksiin kuuluva työsiivu.

Luo uusi työsiivu



PC28710—UN—25AUG22
Luo uusi työsiivu -painike

Uuden työsiivun voi luoda painamalla painiketta Luo uusi työsiivu.

AL70325,000060C-22-27SEP22

Työsiivujen lisääminen, muokkaaminen ja kopioiminen

Ruudussa näkyvä käyttöliittymä on sama niin suoritussivun lisäämisen, muokkaamisen kuin kahdentamisenkin yhteydessä. Uusi työsiivu on aluksi tyhjä. Kahdennetut tai muokatut työsiivut sisältävät puolestaan moduuleja jo valmiiksi.

Työsiivun nimi



- A—Muokauspainike
B—Moduulin lisäyspainike

PC28707—UN—25AUG22

Jokaisella työsiivulla tulee olla ainutkertainen nimi. Suoritussivun voi nimetä (uudelleen) painamalla muokauspainiketta (A).

Moduulin lisääminen

Paina painiketta "Lisää moduuli" (B) ja valitse sisällöltään sopiva sovellus. Hae luettelosta tarvittavat tiedot sisältävä moduuli ja paina lisäyspainiketta.

HUOMAA: Sama moduuli voidaan asettaa suoritussivulle vain kerran.

HUOMAA: Aloita suuremmilla moduuleilla ja täytä sitten tila lisäämällä pienempiä moduuleita.

Voit määrittää moduulin tarvitseman tilan ruudukon avulla.

Moduulien järjestyksen muuttaminen



Moduulin siirtäminen

PC28712—UN—25AUG22

Valitse työsiivulle lisätty moduuli. Valitsemisen jälkeen moduuli näkyy korostettuna. Paina moduulia, ja siirrä se tyhjään kohtaan.

Moduulin poistaminen



Poista moduuli -painike

PC28711—UN—25AUG22

Valitse moduuli, jolloin moduuli näkyy korostettuna. Paina sitten poistopainiketta.

ct47125,1663959646625-22-27SEP22

Eri työsiivujen haku etusivulle



PC17357—UN—03DEC13



PC17358—UN—03DEC13

- A—Otsikkopalkki
B—Seuraavan ja edellisen työsiivun painikkeet
C—Pyyhkäisyliike sormella

Jos aktiiviseen työsiivusarjaan kuuluu useampi kuin yksi sivu, on useita tapoja valita etusivulla näkyvä työsiivu.

Otsikkopalkki (A)

Valitse etusivun yläreunassa olevan otsikkopalkin avulla ruutuun luettelo kaikista aktiiviseen valikoimaan kuuluvista työsiivusta. Valitse tarkasteltava työsiivu, luo uusi työsiivu, muokkaa työsiivusarjaa tai valitse toinen työsiivusarja tarkasteltavaksi.

Seuraavan ja edellisen työsiivun painikkeet (B)

Työsiivulta toiselle voi siirtyä valitsemalla joko vasemmalle tai oikealle osoittavan nuolen.

Pyyhkäisyliike sormella (C)

Selaa työsiivuja pyyhkäisemällä sormeä näytön poikki vasemmalle tai oikealle.

Navigointipalkin pikakytkentäpainike



PC17359—UN—03DEC13

- D—Navigointipalkin pikakytkentäpainike

Valitse oikealle osoittava nuoli (D) CommandCenter-navigointipalkin näytön alta.

ch177nn,1685616646910-22-01JUN23

Asetusten hallinta

Asetusten hallinta



PC28715—UN—25AUG22

Asetusten hallinta

Asetusten hallinnan avulla voi ladata, muokata tai tallentaa koneen asetteluja ja työkoneen asetuksia. Tallennettujen asettelujen avulla voi helposti palauttaa asetukset, joita kone ja työkone käyttävät työvaiheen aikana.

Asetusten hallintaan siirtyminen

1. Avaa valikko.
2. Valitse välilehti "Sovellukset".
3. Valitse Asetusten hallinta -toiminne.

Tallennettuja määrittämiä voidaan tuoda ja viedä Tiedostonhallinta-toiminteella.

Määrittysten tuonti ja vienti on rajoitettu seuraaviin:

- Profiilin nimi
- Työsivut
- iTEC-asetukset
- John Deeren hinattavan ISOBUS-ruiskun asetukset

ch177nn,1685616681655-22-01JUN23

Työkonehallinta



Laitteiston hallinta

PC28716—UN—25AUG22

Siirry koneen ja työkoneen profiiliasetuksiin valitsemalla Työkonehallinta-toiminne. Profiiliasetukset ovat tärkeitä John Deeren täsmäviljelytoimintojen, kuten AutoTrac-ohjauksen, osiohallinnan ja työtietokarttojen, tarkan toiminnan kannalta.

Työkonehallintaan siirtyminen

1. Avaa valikko.
2. Valitse välilehti "Sovellukset".
3. Valitse Työkonehallinta-toiminne.

AL70325,000054E-22-25APR23

Koneen profiili

Yleiset asetukset

Koneen ohjainyksiköt määrittävät automaattisesti jotkin tiedot, jos näyttö tunnistaa koneen.

Tiettyjen koneiden erityisasetukset näkyvät sivulla vain, kun ne ovat käytettävissä.

HUOMAA: Jotkin mittaustulokset pätevät vain tietyn tyyppisiin koneisiin.

GPS-siirtymät

HUOMAA: Käytettäessä useita työkoneita käytetään vain ensimmäisen työkoneen lateraalista siirtymää.

Vältä virheitä kartoituksessa, dokumentoinnissa ja osiohallinnassa yhdistämällä kaikkien työkoneiden lateraaliset siirtymät ja antamalla se ensimmäisen työkoneen arvoksi. Jos ensimmäinen työkone on 5,1 cm (2 in.) oikealle ja toinen 2,5 cm (1 in.) vasemmalle, kirjoita 1,3 cm (0.5 in.) oikealle.

- **GPS-sivuttaissiirtymä**
 - Etäisyys sivusuunnassa (vasemmalle tai oikealle) koneen keskilinjasta GPS-vastaanottimen keskustaan. Tämä arvo on yleensä 0,0, paitsi jos GPS-vastaanotin sijaitsee koneen keskilinjan vasemmalla tai oikealla puolella.
- **GPS-pitkittäissiirtymä**
 - Pitkittäissuuntainen etäisyys GPS-vastaanottimen keskipisteestä koneen tiettyyn pisteeseen.

GPS-pitkittäissiirtymän mittausta vaihtelee konetyypistä riippuen. Lisätietoja siirtymien mittaamisesta on Näyttötuesta.

- **GPS-korkeus**

- GPS-vastaanottimen pystysuora etäisyys maanpinnasta.

Kytkeäsiirtymä

- Kytkeäsiirtymä on kohta, jossa työkone on kiinnitetty koneeseen. Kytkeäsiirtymä on etäisyys kytkeäsiirtymästä tiettyyn pisteeseen koneessa.

Kytkeäsiirtymän mittausta vaihtelee konetyypistä riippuen. Lisätietoja siirtymien mittaamisesta on Näyttötuesta.

Profiilin palautus tehdasasetuksiin

HUOMAA: Vain näytön havaitsemien koneiden profiiliasetukset on mahdollista palauttaa tehdasasetuksiin.

Koneen oletusprofiiliasetukset on tallennettu koneen ohjainyksiköihin. Näiden asetusten muutokset tallennetaan näyttöön. Voit palauttaa profiilin tehdasasetuksiin valitsemalla Nollaa profiili -painikkeen.

Lisätietoja työkonehallinnasta ja koneen profiilista on opastuskeskuksen näyttötuesta.

AL70325,00005DB-22-04AUG20

Työkoneen profiili

Profiilin nimi asetetaan automaattisesti tunnistetun työkoneen perusteella eikä sitä voi tallentaa. Kuljettaja asettaa profiilin nimet sellaisille työkoneille, joissa ei ole ohjainyksikköä.

Profiiliasetusten tallennus

Tallenna-painike tallentaa kaikkien välilehtien asetukset ja sulkee Työkoneen profiili -sovelluksen. Tallennus-painiketta ei tarvitse painaa siirryttäessä välilehdeltä toiselle.

Työkoneen profiiliasetukset tallennetaan näyttöön seuraavien tekijöiden mukaan:

- Profiilin nimi
- Havaitun työkoneen ohjainyksikön nimi

HUOMAA: Määritä työkoneen ohjainyksikössä käyttöä edeltävät asetukset, kuten ajomääritykset, ennen työkoneprofiilin asetusten määrittämistä.

Nimi muuttuu eräiden työkoneen ohjainyksikön asetusten muuttumisen yhteydessä. Tämä sisältää

ohjainyksikön asetusten muuttamisen lannoittamisen ja kylvön välillä.

Profiiliasetusten automaattinen tunnistus

Jos työkoneen ohjainyksikkö on kytketty, se asettelee eräät työkoneen profiiliasetukset automaattisesti.

Kun ohjainyksikkö liitetään ensimmäisen kerran, näkyviin tulee muistutus Työkoneen profiili luotu. Kun työkone jatkossa kytketään uudestaan, se tunnistetaan nimensä perusteella, ja näyttöön tallennetut työkoneen profiiliasetukset ladataan.

HUOMAA: Muistutus näkyy aina, jos Määritä myöhemmin on valittu.

Kun tunnistamaton työkone liitetään, sille pitää luoda profiili. Luo työkoneprofiili valitsemalla Työkonehallinnasta painike Lisää työkone.

Jos haluat nähdä nykyisen tunnistetun työkoneen nimen, valitse Diagnostiikkakeskus > Ohjainyksikön diagnostiikka -välilehti > valitse Työkoneen ohjainyksikkö > Ohjainyksikön tiedot -välilehti.

Varmista kaikki tarvittavat asetukset ennen käyttöä. Työpistettä ei aseteta automaattisesti.

Liitäntöjen tyypit

- Kytkeäntyyppi kertoo, miten työkone on kiinnitetty koneeseen, ja säätelee sitä, miten näyttö määrittää työkoneen liikkeen koneen takana.

Peittokartta, dokumentointi ja osienhallinta edellyttävät Liitäntöjen tyyppi -asetuksia.

- **Kääntyvä siirtymä**

Joissakin työkoneissa on kääntyvä nostolaite, joka kytketään koneen takaosan kolmipistenostolaitteeseen. Näyttöön on tallennettava tieto tämän kääntymisniveleyksen aiheuttamasta siirtymästä, jotta työkoneen liike koneen takana voidaan määrittää oikein. Tämä vaihtoehto on käytettävissä, jos liitäntätyypiksi on valittu kolmipistenostolaite takana.

Työleveys

- Työleveys tarkoittaa kynnettävän, istutettavan, ruiskutettavan tai puitavan alueen leveyttä jokaisella pellon poikki kulkevalla saralla. Sitä käytetään työtietokarttojen luomiseen ja työstetyn alueen laskemiseen. Työleveys on aseteltava sovelluksia "Ajolinjan ohjaus", "Kohdennus" ja "Alueen kokonaismäärät" varten.

Mitat

- **Sivuttaissiirtymä**

Etäisyys sivusuunnassa koneen keskipisteestä työkoneen työleveyden keskipisteeseen.

Sivuttaissiirtymän asettelu on tehtävä sovelluksia "Ajolinjan ohjaus" ja "Kohdennus" varten.

HUOMAA: Käytettäessä useita työkoneita käytetään vain ensimmäisen työkoneen lateraalista siirtymää.

Vältä virheitä kartoituksessa ja dokumentoinnissa yhdistämällä kaikkien työkoneiden sivuttaissiirtymät ja antamalla se ensimmäisen työkoneen arvoksi. Jos ensimmäinen työkone on 5,1 cm (2 in) oikealle ja toinen 2,5 cm (1 in) vasemmalle, kirjoita 1,3 cm (0,5 in) oikealle.

- **Kiertoliikkeen keskusta**

Pitkittäissuuntainen etäisyys kytkeänpisteestä työasennossa olevan työkoneen kiertoliikkeen keskusta. Tavallisesti tämä on työkoneen maan kanssa kosketuksissa oleva kantava osa. Kiertoliikkeen keskustan siirtymä on tärkeä, jotta työkoneen liike kaarteissa voidaan mallintaa tarkasti. AutoTrac-kääntöautomaatiikka, kartoitus ja passiivinen työkoneen ajolinjan ohjaus edellyttävät kiertoliikkeen keskustan asetusta. Kiertoliikkeen keskustan arvo on suositeltavaa vahvistaa, jotta se toimii oikein. Lisätietoja on näytötuessa.

- **Työpiste**

Linjaetäisyys liitoksesta käyttökohtaan, esimerkiksi kohtaan, jossa tapahtuu siemenien tai tuotteiden pudotus, sadonkorjaus tai maan muokkaus. Työpisteen asettelu on tehtävä Kartoitus-toiminnetta varten.

- **Osan siirtymä (John Deere VT -työkoneet)**

Pitkittäissuuntainen etäisyys kiertoliikkeen keskustasta kohtaan, jossa toiminto tapahtuu. Tämä tarkoittaa esimerkiksi pistettä, jossa työkone pudottaa siemenet tai tuotteen maahan, korjaa sadon tai kyntää maan. Osan siirtymä -asetus on tehtävä sovellusta "Kohdennus" varten.

Työn tallentaminen

- Tallennuksen liipaisimet määrittelevät sen, milloin kartan tallennus ja suoritusnäytön kokonaismäärien laskenta kytkeytyvät päälle ja pois päältä. Kaikki tallennuksen liipaisimet eivät ole käytettävissä kaikissa koneissa.

HUOMAA: Manuaalisessa tilassa käyttäjän on painettava Tallenna- tai Tauko-painiketta työtietokartan tallennuksen käynnistämistä tai pysäyttämistä varten.

Mekaaninen viive

- Mekaaninen viive on aika, joka tuotteelta kuluu maanpinnan saavuttamiseen PÄÄLLE- tai POIS PÄÄLTÄ -käskyn antamisen jälkeen. Se saattaa olla erilainen kullekin koneen, työkoneen ja näytön

yhdistelmälle. Kartoitus-sovellus edellyttää mekaanisen viiveen asetusta. Asetukset ovat välttämättömät osienhallinnan toiminnan kannalta.

Ohjekeskus-toiminteen näyttötuesta saa lisätietoja Työkonehallinnasta ja Työkoneen profiilista.

AL70325,000068F-22-24MAY24

Ajolinjan AutoTrac-ohjaus

Ajolinjan AutoTrac-ohjaus



AutoTrac-ohjaus

PC28717—UN—25AUG22

AutoTrac on avustettu ohjausjärjestelmä, jonka avulla kuljettaja voi poistaa kätensä ohjauspyörältä, kun kone kulkee pellolle luotua ajouraa pitkin. Kuljettajan on edelleen käännettävä kone ympäri viimeisillä riveillä. Aktivointipainiketta painamalla AutoTrac ottaa ohjauksen taas haltuunsa ja ohjaa konetta viereistä reittiä pitkin.

ch177nn,1685616767892-22-01JUN23

Manuaalinen opastus

Lisätietoja opastusreiteistä ja kussakin reittitilassa toimimisesta on myöhemmässä kohdassa OPASTUSREITIN ASETUS ja reittitiloja käsittelevissä osissa.

Kun opastusreitti on luotu, aja kone reitille. Lähin reitti on korostettu paksulla valkoisella viivalla. Reittivirheen suuruus näkyy tarkkuusilmaisimessa. Tämä numero kertoo koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhenumero kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virhenumero pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

Reitin numero näkyy reitin tarkkuusilmaisimen alapuolella. Järjestelmä päivittää numeron automaattisesti, kun kone lähestyy uutta reittiä. Reitin numero vaihtuu, kun kone on kahden reitin puolivälissä. Kun kone on lähellä reittiä, kuljettaja saa siitä tiedon reittäänimerkillä. Mukautuvat kaaret eivät näytä reittinumeroita.

HC94949,00003A0-22-25SEP13

Yleistä

TÄRKEÄÄ: AutoTrac-järjestelmä nojautuu Yhdysvaltain valtionhallinnon ylläpitämään GPS-järjestelmään (Global Positioning System), jonka tarkkuus ja ylläpito on täysin liittovaltion vastuulla. Järjestelmään voidaan tehdä muutoksia, jotka vaikuttavat kaikkien GPS-laitteiden tarkkuuteen ja suorituskykyyn.

Kuljettaja on aina vastuussa koneesta, ja hänen täytyy tehdä käännös jokaisen reitin päätteeksi. Järjestelmä ei käännä konetta automaattisesti reitin päässä.

AutoTrac-perusjärjestelmä on tarkoitettu käytettäväksi

mekaanisten merkkien lisäapuna. Kuljettajan on arvioitava järjestelmän yleinen tarkkuus voidakseen määrittää, missä peltotöissä avustettua ohjausta voidaan käyttää. Tämä arviointi on tarpeen, koska erilaisiin peltotöihin vaadittava tarkkuus voi vaihdella maataloustyön mukaan. AutoTrac käyttää GPS-järjestelmän lisäksi StarFire-differentiaalikorjausverkkoa. Aikaa myöten voi tapahtua pieniä sijainnin liukumia.

HC94949,000039F-22-23SEP13

Opastuksen asetukset



Asetukset-kuvake

PC15305—UN—19MAR13

Määritä opastuksen asetukset valitsemalla ASETUKSET-kuvake, joka sijaitsee opastussovelluksen yläosassa.

Pääopastus

Pääopastus-asetuksella asetetaan Opastus-sovellus PÄÄLLE tai POIS PÄÄLTÄ.

HC94949,00003AD-22-02OCT13

Käännöksen ennakointi



PC17238—UN—11JUL13

Käännöksen ennakointi ilmoittaa käyttäjälle ennakoimalla ajolinjan päättymisen ja näyttää etäisyyden ajolinjan loppuun karttanäkyvässä.

Ota käännöksen ennakointi käyttöön tai pois käytöstä Ajolinjan ohjaus -toiminteen Lisäasetukset-sivulla olevalla vaihtopainikkeella. Kun käännöksen ennakointi on käytössä, sen kuvake tulee näkyviin kartalla.

Käännöksen ennakoinnin ainoa tarkoitus on ennakoida koneen käännöspiste, kun Parallel Tracking- ja AutoTrac-ohjausta käytetään Suora ajoura -tilassa. Käännöksen ennakointi ei ole pientarehälytys. Käännöksen ennakointiin liittyvät tiedot perustuvat ainoastaan koneen edellisiin käännöksiin. Käännöspisteet määritetään myös, kun AutoTrac on poistettu käytöstä ja suuntavirhe ylittää 45°. Käännöksen ennakoinnit tapahtuvat pellon reunassa vain, jos reuna on suora ja jatkuva tai jos käyttäjä tekee käännöksiä ennen pellon reunaa tai sen jälkeen.

Etäisyys pienenee sitä mukaa kuin ennakoitu käännös lähestyy. Järjestelmä antaa äänimerkin, kun

käännöspisteeseen on 10 sekunnin matka. Uusi äänimerkki annetaan, kun käännöspiste on saavutettu.

Visuaalinen ilmaisin muuttuu keltaiseksi, kun ennakoituun käännökseen on 10 sekunnin matka, ja punaiseksi, kun ennakoitu käännössijainti on ohitettu. Kääntymiskohdassa näkyy valkoinen risteyskohdan merkki.

Käännöksen ennakkoinnin karttakuvake

Kun käännöksen ennakointi on käytössä, sen kuvake näkyy kartalla. Käännöksen ennakkoinnin kuvakkeesta on mahdollista siirtyä käännöksen ennakkoinnin asetuksiin, jossa käännöksen ennakkoinnin voi poistaa käytöstä vaihtopainikkeella.

Kun käännöksen ennakointi ei ole käytössä, se ei ilmoita käyttäjälle ajolinjan päättymisen ennakkoinnista ja näytä etäisyyttä ajolinjan loppuun karttanäkymässä. Käännöksen ennakointi on haluttaessa otettava käyttöön manuaalisesti Ajolinjan ohjaus -toiminteen Lisäasetukset-sivulla. Kun käännöksen ennakointi ei ole käytössä, sen kuvake ei näy kartalla.

ch177nn,1685616786842-22-01JUN23

Reittiäännet

Ohjaussuunnan osoittamisessa voi käyttää myös reittiäännetmerkkejä. Jos reitti on koneesta oikealle, järjestelmä antaa kaksi matalaa äänimerkkiä. Jos koneesta vasemmalle, järjestelmä antaa yhden korkean äänimerkin. Hälytysääni toistuu niin kauan kuin koneen ja opastusreitit välinen reittivirhe on 10–40 cm (4–16 in.).

HUOMAA: Reittiäännet ovat oletusarvoisesti KÄYTÖSSÄ.

HC94949,00003AE-22-23SEP13

Työleveyden muutosilmoitus

Ottamalla käyttöön työleveyden muutosilmoituksen saat ilmoituksen aina, kun koneen tai työkoneen työleveyttä muutetaan.

AL70325,0000550-22-06SEP19

Ajourat

Ajourat ovat ohjauslinjoja, jotka korostuvat eri värillä ja muistuttavat kuljettajaa siitä, että kyseisellä ajolinjalla on tehtävä toiminto. Ajourat voivat esimerkiksi muistuttaa kuljettajaa poistamaan kylvökoneen osia manuaalisesti käytöstä, jotta siemeniä ei kylvetä esimääritetyille ajolinjoille. Näitä esimääritettyjä ajolinjoja voi käyttää kauden aikana pyöräriveille mullan pakkautumisen ja

satovaurioiden vähentämiseen muulla pellolla. Lisätietoja ajourien luomisesta on Näyttötuetussa.

AL70325,0000551-22-12SEP19

Jaettu signaali

Jaettu signaali käyttää koneen korjaussignaalia signaalin jakamiseksi työkoneen vastaanottimen ja muiden koneiden kanssa Machine Sync -toimintoa käytettäessä. Tarkimman korjaussignaalin vastaanotin on oltava asennettuna koneeseen.

AL70325,0000552-22-24SEP19

Ajouran valinta

Kun ajouran valinta on käytössä, näyttö valitsee ajouran milloin tahansa asiakas, maatila ja pelto ovat valittuna. Jos peltoon liittyy useita ajouria, Ajouraluettelon ensimmäinen ajoura valitaan aktiiviseksi ajouraksi.

HUOMAA: Aktiivinen ajoura ei muutu, jos käyttäjä valitsee uuden pellon, kun AutoTrac on käytössä.

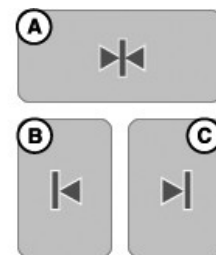
Jos peltoon ei liity ajouria tai käyttäjä tyhjentää asiakkaan, maatilan ja pellon valinnat, ajouran nimeksi vaihtuu "---", mikä tarkoittaa, että aktiivista ajouraa ei ole. Valitse ajoura valitsemalla ajoura Ajolinjan ohjaus -sovelluksen etusivulta tai valitse asiakas, maatila ja pelto Pellot-sovelluksesta.

HUOMAA: Ajouran valinta on oletuksena käytössä. Tehdasasetusten palautus tai ohjelmiston uudelleenohjelmointi palauttaa tämän toiminnon oletusasetukseensa.

HUOMAA: Ajouran valintapainike on aina PÄÄLLÄ, kun ajouran tyyppi on Peittoajoura.

ch177nn,1685616820674-22-01JUN23

Ajolinjan vaihto



PC16665—UN—18MAR13

A—Ajolinjan vaihdon keskitys
B—Ajolinjan vaihto vasemmalle
C—Ajolinjan vaihto oikealle

Ajolinjan vaihdolla määritettyä reittiä siirretään koneesta vasemmalle tai oikealle tai se keskitetään. Ajolinjan vaihdolla kompensoidaan GPS-liukumaa.

HUOMAA: Liukuma kuuluu olennaisesti kaikkiin differentiaalikorjattuihin GPS-paikannusjärjestelmiin.

Kun SF1-, SF2- tai SF3-differentiaalikorjausta (tai RTK-pikakysely- eli RTK-pikamittaustilaa) käytetään, ajolinja voi liukua vähittäin tai virran katkaisemisen yhteydessä. Ajolinjan vaihdolla voidaan kompensoida GPS-liukumaa.

Ajolinjan vaihto siirtää reittiä 0 ja kaikkia siihen liittyviä ohjausviivoja. Ohjausviivoja siirretään oikealle tai vasemmalle ennaltamäärätyn välimatkan päähän. Kuljettaja voi myös keskittää ohjausviivan koneeseen.

Voit keskittää viivan koneen nykyiseen sijaintiin valitsemalla Ajolinjan vaihdon keskitys (A). Voit siirtää viivan vasemmalle valitsemalla vasemmanpuoleisen ajolinjanvaihtopainikkeen (B). Voit siirtää viivan oikealle valitsemalla oikeanpuoleisen ajolinjanvaihtopainikkeen (C).

HUOMAA: Pääajolinjanvaihto on oletusarvoisesti KÄYTÖSSÄ.

Ajolinjan vaihto on pois käytöstä, kun mukautuvien kaarien tallennus on aktiivinen.

Kun AutoTrac on aktiivinen, sallittu enimmäisvaihtoväli on 30 cm (12 in). Kun AutoTrac ei ole aktiivinen, käyttäjä voi tehdä korkeintaan 914 cm:n (360 in) vaihdon.

Ajolinjan vaihtoa ei suositella mukautuvia kaaria käytettäessä. Vaihto perustuu reitin nykyiseen suuntaan, ei koko reitin geometriaan. Ajolinjan vaihto voi siirtää joitakin reitin osia lähemmäs tai kauemmas halutusta siirtymästä.

Ajolinjan vaihto on saatavilla AB-kaaria käytettäessä. (Katso kohta AB-kaarien siirtäminen.)

Siirtymien yhteismäärät näkyvät vain suorien reittien tai ympyräreittien opastusreittien muokkauksen yhteydessä. Tyhjennä siirrot -toimintoa voi käyttää kaikille reiteille.

Jaetut ajolinjan vaihdot

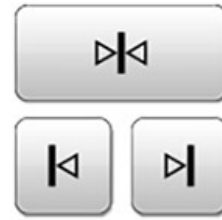
Ajolinjan vaihdot jaetaan ajouraluettelossa. Vastaanottaaksesi ajolinjan vaihdon valitse eri ajolinja ja sitten alkuperäinen ajolinja. Näkyviin tulee ilmoitus, jonka mukaan vaihto on otettu käyttöön jaetussa ajolinjassa.

Yhden linjan vaihto

HUOMAA: Yhden linjan vaihto on saatavilla vain suorille ajourille ja AB-kaarille.

AutoTrac pysyy aktiivisena, jos yhden linjan vaihtoa käytetään.

HUOMAA: Yhden linjan vaihtoa voidaan käyttää vain ajouran vaihtamiseen enintään 30 % ajolinjojen etäisyydestä suorille ajolinjoille ja 40 % AB-kaarille.



PC28718—UN—25AUG22
Yhden linjan vaihdon painikkeet

A—Ajolinjan vaihdon keskitys
B—Ajolinjan vaihto vasemmalle
C—Ajolinjan vaihto oikealle

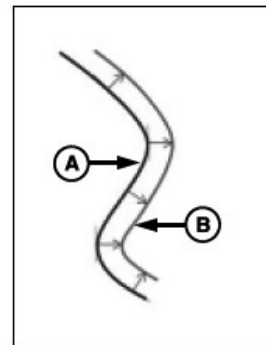
Yhden linjan vaihto säätää yhden ajolinjan paikkaa vasemmalle tai oikealle ilman, että se vaikuttaisi sitä ympäröivien ajourien sijaintiin tai muotoon. Käännöksen lopussa, kun uusi ajoura valitaan, vaihto nollaantuu.

Yhden linjan vaihtomoduli voidaan lisätä työsilulle käyttämällä Näytönvalitsin-toiminnetta.

ch177nn,1685616840395-22-01JUN23

AB-kaarien siirtäminen

4. sukupolven näytöt käyttävät AB-kaarien siirtämisessä erilaista logiikkaa kuin muissa ohjausmenetelmissä. Suorien sivuttaisten siirtymien sijaan AB-kaarissa käytetään säteittäissiirtymiä. Säteittäissiirtymät tukevat suuntaisliikettä poikittaissuunnassa kaaren tangenttiin nähden ajolinjan jokaisessa pisteessä. Jokaista kaaren pistettä siirretään regeneraation aikana. Kaaren muoto ja geometria muuttuu siirron myötä.



PC27479—UN—06SEP19
Esimerkki AB-kaaren siirrosta

A—AB-kaari
B—Uusi AB-kaari

Kun AB-kaarta (A) siirretään, uutta AB-kaarta (B) siirretään säteittäisesti siirron kohdassa. Säteittäissiirtymä toistetaan koko ajolinjan pituudelle. Uuden AB-kaaren ajolinjojen etäisyys ja suunta perustuvat alkuperäiseen AB-kaareen.

HUOMAA: Jokaiseen uuteen reittiin käytetään kaarien tasoitusta. Tasoitus voi aiheuttaa pieniä aukkoja peittoon. Tarvittaessa viivasegmenttien tasoitus voidaan poistaa käytöstä ajolinjan ohjauksen asetuksista.

AB-kaarten siirtojen tuominen ja vieminen

Kun vaihdettuja AB-kaaria tuodaan GreenStar 3 2630 -näytöstä, samalla tuodaan myös vaihdetut ajolinjat. Jos missään mitoissa tai levityksissä on muutoksia, AB-kaaret eivät regeneroidu kyseisten muutosten perusteella. Muutoksien takia AB-kaaret on luotava uudelleen käyttämällä alkuperäistä AB-kaarta.

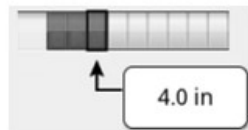
4. sukupolven säteittäissiirtymät eivät ole yhteensopivia muiden näyttötyyppien kanssa.

Kun GreenStar 2 -näyttöihin, GreenStar 3 -näyttöihin tai John Deere Operations Center -keskukseen viedyt AB-kaaret tuodaan takaisin 4. sukupolven näyttöön, ne säilyttävät säteittäisvaihtonsa vain silloin, kun AB-kaarta ei ole muokattu muissa näyttötyypeissä.

ch177nn,1685616864851-22-01JUN23

Valopalkin asetukset

HUOMAA: Valopalkista käytetään myös nimeä Reitin tarkkuusilmais.



PC28719—UN—25AUG22

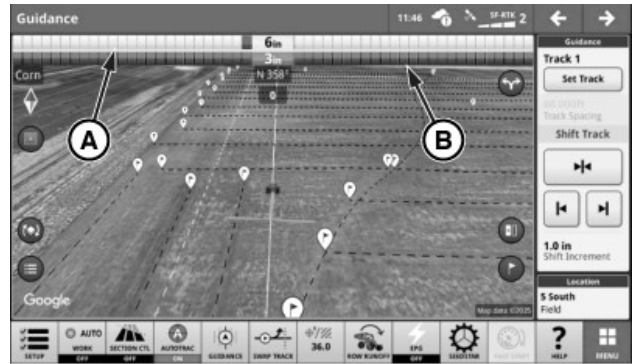
Valopalkkivaiheen koko

Vaiheen koko – Tällä määritetään reittivirheen pituus, jota kukin valopalkin ruutu ilmaisee.

Ohjaa kohti suuntaa – Kun tämä asetus on valittu, valopalkin vasemmalle puolelle syttyvät valot tarkoittavat, että konetta on ohjattava vasemmalle, jotta se voidaan kohdistaa opastusreitin kanssa.

Ohi reitin -suunta – Kun tämä asetus on valittu, valopalkin vasemmalle puolelle syttyvät valot tarkoittavat, että konetta on ohjattava oikealle, jotta se voidaan kohdistaa opastusreitin kanssa.

Passiivisen työkoneen ohjauksen valopalkki



PC671879—UN—24JUN25

A—Koneen valopalkki

B—Työkoneen valopalkki

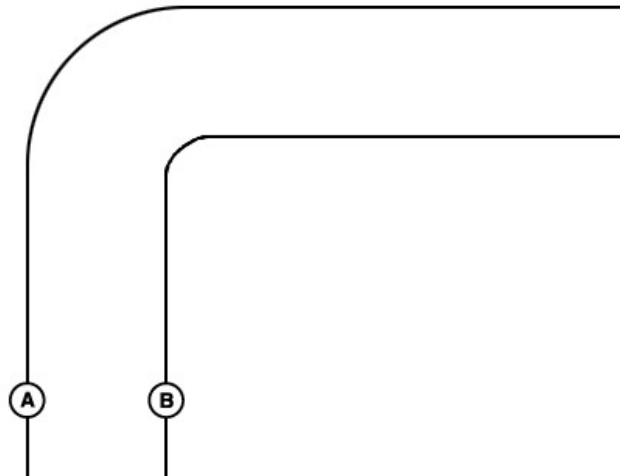
Kun käytät passiivista työkoneen ohjausta, näyttöön lisätään toinen valopalkki.

Koneen valopalkki (A) – Tuo näkyviin kuinka paljon konetta on ohjattava oikealle tai vasemmalle opastusreitille pääsemiseksi.

Työkoneen valopalkki (B) — Näyttää, kuinka paljon työkoneen kiertoliikkeen keskusta on vasemmalle tai oikealle sivussa ajourasta.

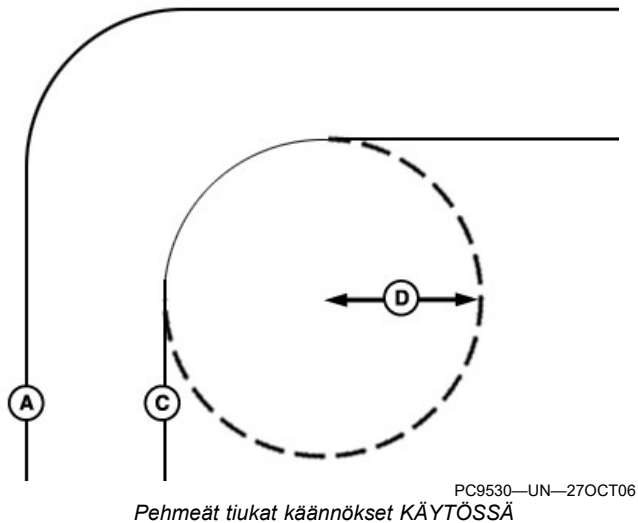
ZIDXX1X,1750231750064-22-18JUN25

Kaarevan ajolinjan asetukset



PC9529—UN—27OCT06

Pehmeät tiukat käännökset POIS KÄYTÖSTÄ



- A—Edellinen ajolinja
- B—Seuraava ajolinja—Tiukkojen käännösten pehmennys pois käytöstä
- C—Seuraava ajolinja—Tiukkojen käännösten pehmennys käytössä
- D—Kääntösäde maassa

Pehmennä tiukat käännökset – Kun tämä toiminto on käytössä, järjestelmä loiventaa automaattisesti kopioidun ajolinjan, jonka kaarre on liian tiukka.

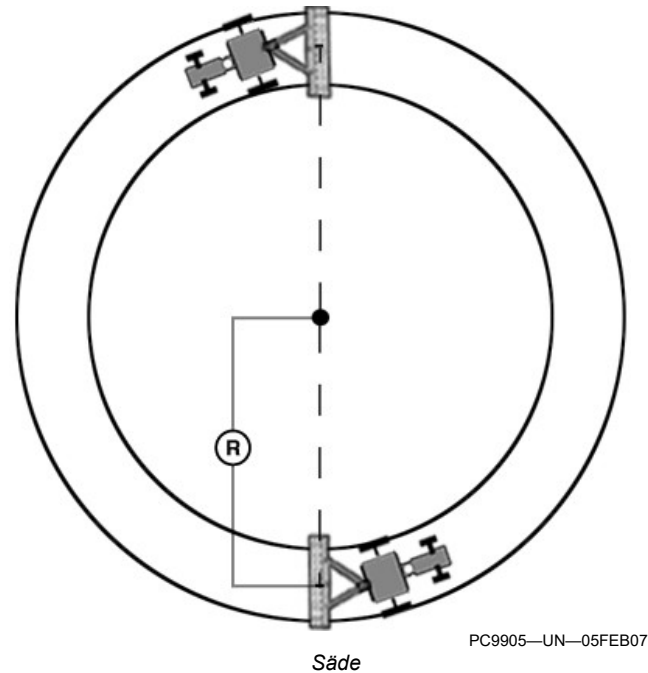
Kaaren tallennuksen laukaisin – Mukautuvan kaarevan ajouran tallennus voidaan käynnistää kolmella tavalla: Manuaalinen tallennus, AutoTrac-tila ja työtila.

HUOMAA: Jos suuntaa on muutettava, tallennus kannattaa pysäyttää. Tallennus peruutuksen aikana voi johtaa huonoon ajolinjan ohjauksen luontiin.

1. **Manuaalinen tallennus:** Tallennus alkaa vain, kun kuljettaja painaa tallennuspainiketta. Tässä tilassa ei käytetä automaattisia laukaisimia.
2. **AutoTrac-tila:** Tallennus alkaa automaattisesti, kun AutoTrac kytketään käyttöön heijasteisella ajolinjalla. Tallennus päättyy, kun AutoTrac kytketään pois käytöstä. Tallennuspainiketta voidaan edelleen käyttää tallennuksen manuaaliseen aloitukseen tai pysäytykseen tässä tilassa.
3. **Työtila:** Tallennus on sidottu "Työn tallentaminen"-tilaan. Kun "Työn tallentaminen" on käytössä ja työtä tehdään aktiivisesti, mukautuvan kaaren tallennus alkaa. Se pysähtyy automaattisesti, kun "Työn tallentaminen" poistetaan käytöstä.

AB-kaaren tallennetut jatkoviivat – Suorat jatkoviivat voidaan liittää AB-kaarireitin alkuun ja loppuun. Jatkoviivoja luodaan 90 metrin pituudelta (300 ft). Asetuksen ottaminen käyttöön ei lisää jatkoviivoja aiemmin tallennettuihin AB-kaariin.

HUOMAA: Jatkoviivat täytyy ehkä poistaa käytöstä, jotta linjat eivät risteä toisiaan. Jos ne risteävät, jäljellä olevia kaaria ei ehkä muodosteta.



R—Työkoneen kääntösäde

Työkoneen kääntösäde maassa – Pienin kääntösäde, jolla työkone voi kääntyä maanpinnalla.

Korkeampi työkoneen kääntösäde maassa tuottaa pehmeämpiä käännöksiä. Alhaisempi työkoneen kääntösäde maassa tuottaa tiukempia käännöksiä. Tätä arvoa käytetään myös koneissa, joihin ei ole liitetty työkoneita.

HUOMAA: Varmista, että "Työkoneen kääntösäde maassa" -arvo on realistinen käytössä olevan työkoneen kokoon nähden.

ZIDXK1X,1750229032945-22-26JUN25

Ympyräreitti-asetukset



PC20395—UN—08DEC14
Etäisyys keskipisteeseen

Etäisyys keskipisteeseen: etäisyys ympyrän keskeltä nykyiseen sijaintiin. Etäisyys näkyy vain 1 609 metriin (5 280 jalkaa) asti. Näytä painike opastuskartassa ottamalla tämä käyttöön.

CZ76372,0000739-22-08DEC14

Ajolinjojen etäisyys

HUOMAA: Kun kone on yli 16 km:n (10 mi) päässä ajolinjasta 0, opastusreittien tarkkuus heikkenee.

Reittiväliä käytetään Opastus-sovelluksessa määrittämään ajolinjojen etäisyys toisistaan. Reittiväli vastaa Työleveyttä, mutta reittiväliä käytetään vain ohjauksessa ja kaksi arvoa ovat toisistaan riippumattomia.

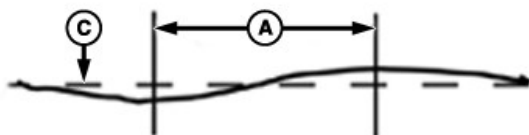
Jotta rivin leveys säilyisi ajolinjojen välillä, määritä reittiväli samaksi kuin työleveys. Jos haluat varmistaa limityksen maanmuokkausta tai ruiskutusta varten tai kompensoida GPS-järjestelmien aiheuttamaa epätarkkuutta, määritä reittiväli pienemmäksi kuin työleveys.

AL70325,00005DC-22-23JUL20

Ohjausherkkyyys

Ohjausherkkyydellä säädetään AutoTrac-ohjausjärjestelmän aggressiivisuutta. Korkea ohjausherkkyyysasetus on aggressiivisempi. Tämän asetuksen avulla järjestelmä voi tehostaa ohjausta herkemmin voimaa vaativissa tilanteissa, kuten käytettäessä kolmipistekiinnitteisiä työkoneita raskaalla vetokuormituksella. Pieni ohjausherkkyyysasetus tehostaa ohjausta vähemmän herkästi. Asetuksen avulla järjestelmä voi käsitellä kevyempiä vetokuormia ja suurempia nopeuksia.

Syötä numero väliltä 50–200. Oletusarvo on 70. Arvo voi muuttua ohjauksenhallinnasta riippuen.



PC17128—UN—18JUN13



PC17129—UN—18JUN13

A—10 sekunnin aikaväli
B—1 sekunnin aikaväli
C—Reittivirhekuvio

- Liian alhainen: Jos ohjausherkkyyys on liian alhainen, näytössä voidaan havaita hitaasti harhaileva reittivirhekuvio. Tämän reittivirhekuvion (C) siirtymisessä sivulta toiselle kuluu noin 10 sekuntia

(A). Jos reittivirhe on tuntuva, lisää ohjausherkkyyttä vähitellen, kunnes se on halutulla tasolla.

- Liian suuri: Ohjausherkkyyden asettaminen korkeimmalle tasolle ei anna parasta reittitarkkuutta. Jos ohjausherkkyyys on liian suuri, etupyörät ovat jatkuvassa liikkeessä. Tällöin tarkkuus kärsii ja etuakselisto kuluu tarpeettomasti. Ääritasolla koneen liiallinen heiluminen voi palauttaa ohjausherkkyyden hetkeksi oletustasolle. Jos renkaiden liike sivulta toiselle tapahtuu noin 1 sekunnin välein (B), se on merkki siitä, että herkkyyttä on säädetty liian voimakkaasti. Jos renkaiden liike on liian voimakasta, alenna ohjausherkkyyttä vähitellen, kunnes se on halutulla tasolla.

HUOMAA: Hetkelliset reittivirheet ovat tavallisia isojen pyörräurien, vakojen tai työkoneen kuormanmuutosten yhteydessä. Sopiva ohjausherkkyyden säätö auttaa pienentämään reittivirheen mahdollisimman pieneksi.

Lisätietoja ohjausherkkyydestä on näytön Ohjekeskuksessa.

HC94949,0000377-22-26SEP13

Ajouran asetus



PC28720—UN—25AUG22

A—Aseta ajoura -painike
B—Lisää ajolinja
C—Suodata/lajittele ajolinjat

1. Valitse Aseta reitti ajolinjan ohjauksen pääsivulla.
2. Valitse olemassa oleva opastusviiva Opastusreittiluettelosta tai luo uusi opastusviiva.

Lisätietoja erilaisten ajourien luomisesta on näyttötöuessa.

HC94949,00003B0-22-24MAY24

Ohjatun linjan haku

HUOMAA: Ohjatun linjan haku edellyttää AutoTrac 2.0 -ohjainyksikköä. Tarkasta ohjainyksikön tyyppi Diagnostikkakeskus-toiminteen Järjestelmän diagnostiikka -välilehdessä olevalta AutoTracin kunto -sivulta.

HUOMAA: Ohjatun linjan haku ei ole saatavilla kaikkiin koneisiin.

Ohjatun linjan haku näyttää valkealla pisteiviivalla tehokkaimman tavan ohjata kone ohjauslinjalle. Reitti ohjauslinjalle määräytyy nopeuden, koneen sijainnin, pyöräkulman ja suunnan perusteella sillä hetkellä, kun aktivointikatkaisinta painetaan. Pisteiviiva päivittyy jatkuvasti koneen liikkeessä AutoTrac-toiminnolla määritetyssä tilassa (2/4 lohodiagrammista) tai käyttöön otetussa tilassa (3/4 lohodiagrammista). Kun kone hakee ohjauslinjan, pisteiviiva katoaa.

HUOMAA: Ohjatun linjan haku ei toimi peruutusajon aikana.

ch177nn,1685616932700-22-01JUN23

Suora linja



Suora linja

PC28721—UN—25AUG22

Suora ajoura -tila auttaa käyttäjää ajamaan suoria rinnakkaisia ajolinjoja käyttämällä apunaan näyttöä ja äänimerkkejä, jotka ilmoittavat käyttäjälle, jos kone joutuu ulos ajouralta.

Suora ajoura -toiminnossa on erilaisia ajouran 0 määritystapoja, joilla kuljettaja voi luoda ensimmäisen suoran ajouran pelttoa varten. Kun ajoura 0 (viiteajoura) on määritetty, kaikki pellon ajolinjat luodaan sen perusteella. Jokainen ajolinja on identtinen alkuperäisen ajetun ajolinjan kanssa, jotta ohjausvirheet eivät toistu samanlaisina koko pellolla. Luotuja ajolinjoja voidaan hyödyntää Parallel Tracking- ja AutoTrac-järjestelmissä.

Ajouran 0 määrittämistavat:

- A + B – Määritä ajoura 0 ajamalla se koneella.
- A + Autom. B – Määritä ajoura 0 ajamalla se koneella.
- A + Suunta – Määritä ajolinja 0 ajamalla koneella pisteeseen A ja syöttämällä ennalta määritetty suunta-arvo.
- Lat/Lon – Määritä ajoura 0 syöttämällä ennalta määritetyt latitudi- ja longitudikoordinaattiarvot A- ja B-pisteille.
- Lat/Lon + Suunta – Määritä ajoura 0 syöttämällä ennalta määritetyt latitudi- ja longitudi-arvot A-pisteelle ja syöttämällä ennalta määritetty suunta-arvo.
- Koneen käyttö A + B – Määritä ajoura 0 ajamalla se koneella.

- Koneen käyttö A + Suunta – Määritä ajoura 0 ajamalla koneella pisteeseen A ja syöttämällä ennalta määritetty suunta-arvo.
- Koneen käyttö Lat/Lon + Suunta – Määritä ajoura 0 syöttämällä ennalta määritetyt latitudi- ja longitudi-arvot A-pisteelle ja syöttämällä ennalta määritetty suunta-arvo.

HUOMAA: Ajolinja 0 voidaan määrittää toiminnon (kuten istutuksen) aikana, mutta erät painikkeet eivät ole käytettävissä, kun ajolinjaa luodaan.

Koneen käyttö

Koneen käyttö on Suora ajoura -toiminto, jolla sijoitetaan peltoteitä viljelykasviajolinjojen välille.

Suunta

HUOMAA: Ajouran suuntaa voidaan muokata vain käyttäessä A + suunta- tai Leveys/pituus + suunta -menetelmällä luotuja suoria ajouria.

Uusi suuntatieto tallennetaan olemassa olevaan ajouraan aina, kun tätä arvoa muutetaan. Jos tiedot viedään John Deere Operations Centeriin suunnan muutoksen jälkeen, muokattu ajoura korvaa Operations Centeriin aiemmin tallennetun ajouran.

Ajouran laskentamenetelmä

Ajouran laskenta käyttää oletusarvoisesti John Deere -menetelmää. Muita ajolinjan ohjauksen laskentamenetelmiä ovat:

- Muu kuin John Deere 1 – Käyttää BeeLine-laskentamenetelmää.
- Muu kuin John Deere 2 – käyttää Trimble-laskentamenetelmää.

HUOMAA: Ajolinjat voidaan siirtää toiselle käyttäjälle peltotietojen jakamisen kautta tai asetustiedostoilla, jotka on tallennettu USB-muistitikulle tai jotka välitetään langattomalla tiedonsiirrolla.

Tämä ominaisuus on tuettu vain uusia suoria ajolinjoja luotaessa. Kaikki uuden suoran ajouran luomismenetelmät ovat tuettuja, mutta A+B-menetelmää suositellaan luotaessa uusia ajouria, jotka perustuvat yhteensopivalla järjestelmällä aiemmin määritettyihin viljelykasvin riveihin tai kyntöjälkiin. Saman A+-suunnan käyttäminen yhteensopivana järjestelmänä ei tuota toivottua suorituskykyä.

Lisätietoja suorien ajourien luomisesta on ohjekeskuksen näyttötuessa.

Ajolinjan nimi on jo käytössä

Ajolinjan nimi on jo käytössä luo kopion aktiivisesta ajourasta.

Uuden ajouran kaksoiskappaleen nimi on oletuksena

alkuperäisen ajouran nimi ja (1). Muokkaa ajuran nimeä valitsemalla ajouran nimen syöttöruutu. Uusi ajoura voidaan asettaa koneen keskikohtaan tai siirtää vasemmalle tai oikealle.

Jos alkuperäinen ajoura luotiin käyttämällä A + Suunta -menetelmää tai Lat/Ion + Suunta -menetelmää, uutta ajouran suuntaa voi muokata valitsemalla Suunta-syöttöruudun.

ch177nn,1740731168324-22-28FEB25

reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virheluku pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

Käännöksen ennakointi näyttää ajolinjan jäljellä olevan matkan opastusnäkyvän oikeassa yläkulmassa. Etäisyys pienenee ennakoitua käännöstä lähestyttäessä. Järjestelmä antaa äänimerkin, kun käännöspisteeseen on 10 sekunnin matka. Uusi äänimerkki annetaan, kun ajoneuvo on ennakoitun käännöspisteen kohdalla.

CZ76372,0000737-22-08DEC14

Pikalinja



PC28722—UN—25AUG22

Quick Line -pikapainike (Pikalinja-pikapainike)

Quick Linella voit luoda ajolinjan ohjauksen työsivulla vähimmäismäärällä painikkeiden painalluksia. Reitti nimetään automaattisesti ilman asetustietoja.

Quick Linen voi tallentaa avaamalla ohjauslinjan reittiluettelon, valitsemalla muokkauspainikkeen ja nimeämällä reitin uudelleen.

Quick Line -menetelmät:

- Autom. B-Quick Line – luo automaattisesti B-pisteen, kun 15 m (49.2 ft) on ajettu.
- A+B-Quick Line – Luo manuaalisesti A+B-ajoura.

Näytönvalitsintoiminteella voi lisätä Quick Line-Auto B- tai Quick Line-A+B -oikotiepainikkeen pikavalintapalkkiin.

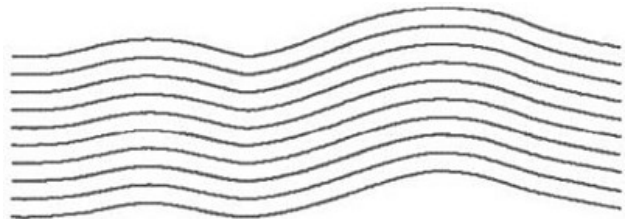
AL70325,000050D-22-27SEP22

AB-kaaret



PC28723—UN—25AUG22

AB-kaaret



PC9028—UN—16APR06

AB-kaarien avulla kuljettaja voi ajaa pellolla kaarevan linjan, jolla on kaksi päätepistettä (alku ja loppu). Alkuperäisen ajetun reitin perusteella luodaan reitin kanssa rinnakkaisia ajolinjoja molempiin suuntiin. Jokainen ajolinja luodaan ensiksi ajetun alkuperäisen ajolinjan perusteella. Näin varmistetaan, etteivät ohjausvirheet kopioitu kaikkialle pellolle. Ajolinjat eivät ole ensimmäisen ajolinjan tarkkoja toisintoja. Ajolinjan kaari muuttuu ajolinjojen välisten virheiden minimoimiseksi.

HUOMAA: Lisätietoja järjestelmän säätämisestä optimaalista suorituskyykyä varten on kohdassa Kaarevan reitin asetukset.

Ensimmäisen tallennetun AB-kaaren täytyy olla vähintään 3 metriä (10 ft.) pitkä, jotta se olisi kelvollinen AB-kaari.

Kun AB-kaari (ajoura 0) on tallennettu, järjestelmä luo 10 lisääajouraa (viisi ajolinjaa ajouran 0 kummallekin puolelle). Kun kone ohittaa viidennen ajouran ajourasta 0 laskettuna, kyseiseen suuntaan luodaan 10 lisääajouraa. Järjestelmä luo lisää ajolinjoja aina, kun kone ohittaa viimeisen näytöllä näkyvän ajolinjan. Koneen on oltava 400 metrin (0.25 mi) sisällä viimeisestä luodusta viivasta, jotta järjestelmä voi jatkaa kaarevien ajolinjojen luomista. Jos kone on ulkorajalla,

Opastus suoralla reitillä

Suoraa reittiä käytettäessä reittejä ei tarvitse ajaa tietyssä järjestyksessä. Lähin reitti on korostettu paksummalla valkoisella viivalla.

Reitin numero näkyy reitin tarkkuusilmaisimen alla. Järjestelmä päivittää numeron automaattisesti, kun uutta reittiä lähestytään. Reitin numero ilmaisee, kuinka monen viivan päässä ollaan sekä reitin 0 suunnan. Reitin suunta näytetään suhteessa reittiin 0 (pohjoinen, etelä, itä tai länsi). Reitin numero vaihtuu, kun kone on kahden reitin puolivälissä.

Tarkkuusilmaisimen näyttää reittivirheen suuruuden. Reittivirhe ilmoittaa koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhe kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden

reitin luominen koneen lähelle ja sen näytössä näkyminen saattaa kestää useita minutteja. Tänä aikana näytössä näkyy ilmoitus "Lasketaan kaaria".

HUOMAA: AB-kaaritilassa on käytettävissä Ajolinjan ohittaminen -toiminto.

Ajolinjat eivät ole ensimmäisen ajolinjan tarkkoja toisintoja. Ajolinjan kaari muuttuu ajolinjaan tulevien virheiden mukaan. Kunkin ajolinjan myötä ajolinjoihin tulee eri asteista aaltoilua.

HUOMAA: Tiukka käänös- ja Ajolinjan loppu -viestejä saattaa tulla näkyviin Kaareva AB-reitti -tilassa.

AB-kaaren ajolinjat muodostetaan 91 metrin (300 ft) pituisilla suorilla jatkoviivoilla, jotka liitetään todellisten tallennettujen reittien perään. Jatkoviivat jatkuvat tallennetun viivan etu- ja takapuolelle koneen kohdistamista tai reitin jatkamista varten.

Kun reitinvaihto valitaan, nykyistä reittiä säädetään ja reitin molemmiin puolin luodaan viisi ajolinjaa. Kaarevaa AB-reittiä voidaan käyttää, kun reitti on ensin luotu. Käytön aikana luodaan lisäreittejä. Siirrä kaarevat AB-linjat tai luone uudelleen uudelleen vasemmalla tai oikealla siirtopainikkeella.

Katso näyttötuesta lisätietoa AB-reittien luomisesta.

Ajolinjan nimi on jo käytössä

Ajolinjan nimi on jo käytössä luo kopion aktiivisesta ajourasta.

Uuden ajouran kaksoiskappaleen nimi on oletuksena alkuperäisen ajouran nimi ja (1). Muokkaa ajouran nimeä valitsemalla ajouran nimen syöttöruutu. Uusi ajoura voidaan asettaa koneen keskikohtaan tai siirtää vasemmalle tai oikealle.

ch177nn,1740731212961-22-28FEB25

Opastus AB-kaarella

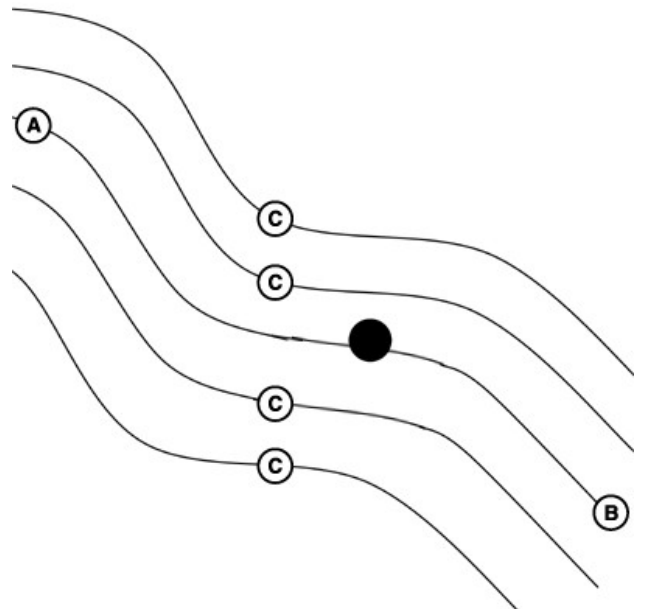
Lähin reitti on korostettu paksummalla valkoisella viivalla.

Reitin numero näkyy reitin tarkkuusilmaisimen alla. Järjestelmä päivittää numeron automaattisesti, kun uutta reittiä lähestytään. Reitin numero ilmaisee, kuinka monen viivan päässä ollaan sekä reitin 0 suunnan. Reitin suunta näytetään suhteessa reittiin 0 (pohjoinen, etelä, itä tai länsi). Reitin numero vaihtuu, kun kone on kahden reitin puolivälissä.

Tarkkuusilmaisimen näyttää reittivirheen suuruuden. Reittivirhe ilmoittaa koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhe kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virheluku pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

CZ76372,0000736-22-08DEC14

Suoran reitin tallentaminen tai esteiden kiertäminen



PC9030C—UN—27OCT06

Esteiden kiertäminen



PC15310—UN—09APR13

Kaareva viiva- ja Suora viiva -painikkeet

- A—A-piste
- B—B-piste
- C—Reitin 0 mukaan luodut ajolinjat
- D—Kaareva segmentti
- E—Suora segmentti

1. Aloita AB-kaarten tallennus
2. Kun haluat tallentaa suoran ajolinjan, valitse Suora segmentti -painike.

HUOMAA: Suora segmentti "venyy" kohdasta, jossa Suora segmentti -painiketta painettiin, kohtaan, jossa Kaareva segmentti -painiketta painetaan tai jossa Valmis-painiketta painetaan reitin valmistumisen merkiksi.

3. Lopeta suoran viivan tallennus ja jatka kaarevan ajolinjan tallentamista painamalla Kaareva viiva -painiketta.

Tästä toimenpiteestä voi olla hyötyä, kun reitissä on pitkä suora osuus tai kun esteitä on tarkoitus kiertää.

Kaareva segmentti- ja Suora segmentti -painikkeita voidaan käyttää tarpeen mukaan tallennuksen aikana.

HC94949,00003C3-22-13SEP13

Mukautuvat kaaret



Mukautuvat kaaret

PC28725—UN—30AUG22

HUOMAA: Katso lisätietoja järjestelmän suorituskyvyn optimoinnista. (Katso tämän osan Kaarevan ajouran asetukset.)

Mukautuva kaareva ajoura -toiminto antaa käyttäjälle mahdollisuuden tallentaa manuaalisesti ajettu kaareva ajoura. Kun ensimmäinen kaareva ajolinja on tallennettu ja kone käännetty ympäri, lisätty ajolinja tulee näkyviin, ja käyttäjä voi käyttää Parallel Tracking -toimintoa tai kytkeä AutoTrac-toiminnon käyttöön.

Kun ensimmäinen ajolinja tallennetaan, jokainen lisäajolinja luodaan ensiksi ajettun alkuperäisen ajolinjan perusteella. Näin varmistetaan, etteivät ohjausvirheet kopioidu kaikkialle pellolle.

HUOMAA: Ajolinjan ohittaminen -toiminnolla kuljettaja voi ohittaa nykyisen ajouran viereisen ajouran. Ajolinjan ohittaminen ei ole käytettävissä Mukautuvat kaaret -tallennuksen aikana.

Luodut ajolinjat eivät ole alkuperäisen ajolinjan tarkkoja toisintoja. Ajolinjan kaari muuttuu eri ajolinjojen tarkkuuden varmistamiseksi. Tarpeen mukaan käyttäjä voi muuttaa kaarevaa ajolinjaa missä tahansa pellolla ohjaamalla koneen yksinkertaisesti pois kopioidulta ajolinjalta.

HUOMAA: Mukautuva kaareva ajoura -tilassa voi näkyä Jyrkkä kaari- ja Reitin loppu -viestejä.

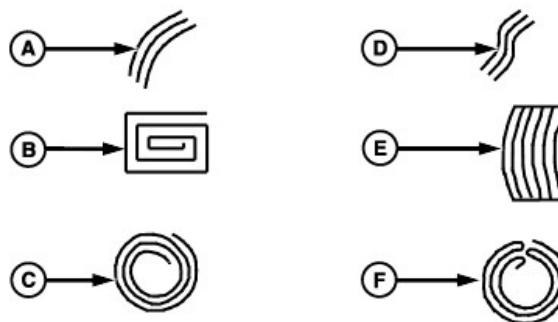
Käyttäjä voi ajaa luoduilla ajourilla joko manuaalisesti käyttämällä Parallel Tracking -toimintoa tai kytkeä AutoTrac-ohjauksen käyttöön, kun ensimmäinen ajolinja on tallennettu ja laskettu reitti tullut näkyviin.

Jos kaarteiden tallennusistunto pysäytetään, ajolinja ei heijastu koneen eteen. Käyttäjä voi käyttää AutoTrac-ohjausta vain aiemmista tallennusistunnoista saatavilla oleviin ajolinjoihin. Tallennusistunnon päättäminen tallentaa kaikki istunnon kaarevat segmentit yhtenä ajolinjana.

HUOMAA: Ajolinjan vaihtoa ei suositella Mukautuva kaari -toimintoa käytettäessä. Mukautuva kaari -tilassa reitinvaihto ei kompensoi GPS-liukumaa.

Kaarevia lisäsegmenttejä voidaan lisätä olemassa olevaan mukautuvaan kaarevaan ajouraan, kun ajouraa muokataan.

Lisätietoja mukautuvien kaarevien ajourien luomisesta on näytön ohjekeskuksen näytötöissä.



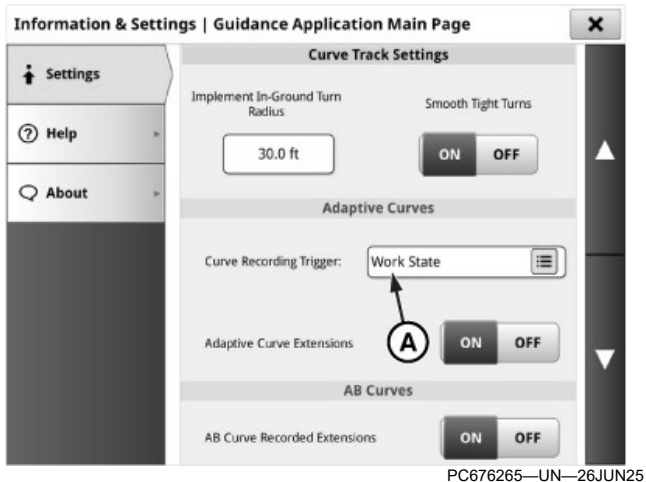
PC9032—UN—17APR06

- A—Tavallinen kaari
- B—Sisäkkäinen nelikulmio
- C—Kerä
- D—Aaltokuvio
- E—Ratakuvio
- F—Ympyrä

Mukautuva kaareva ajoura -tilassa kuljettajaa voidaan auttaa ja opastaa erilaisten peltokuvioiden ajamisessa.

- Tavallinen kaari
- Aaltokuvio
- Sisäkkäinen nelikulmio
- Ratakuvio
- Kerä
- Ympyrä

Olemassa olevaan mukautuvan kaaren ajouraan voidaan lisätä jatkoviivoja. Nämä ovat tilapäisiä jatkoviivoja (90 m), jotka näkyvät linjan lähellä. Niitä ei tarvitse tallentaa.

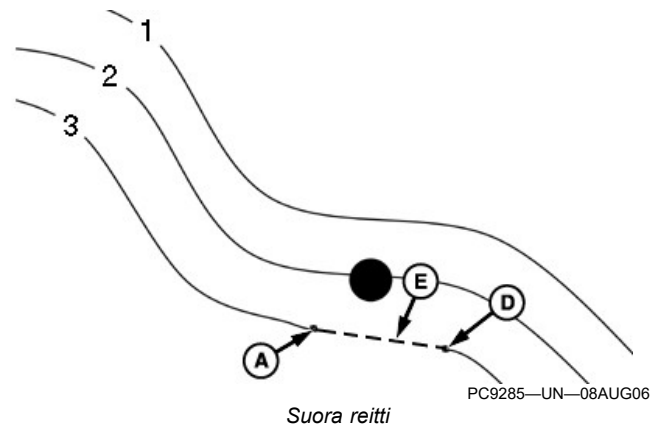
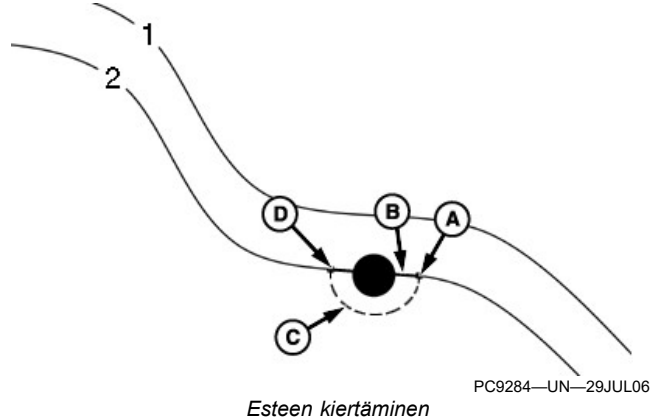


PC676265—UN—26JUN25

Mukautuvan kaaren pidennykset

ZIDKX1X,1750231125361-22-25JUN25

Suoran reitin tallentaminen mukautuvaan kaareen



Opastus mukautuvalla kaarella

TÄRKEÄÄ: Jos toistuvuus halutaan säilyttää mukautuvan kaarevan reitin tiedoissa, alkuperäiset reitin tiedot ja seuraavat ajokerrat pellon poikki täytyy luoda StarFire RTK -tarkkuutta käyttäen. RTK-tukiaseman täytyy toimia Absoluuttinen perusta -tilassa.

HUOMAA: Reittiväli mukautuvan kaaren reittitiedoille on vakio. Jos pellolle palattaessa käytetään eri työkonetta, on tallennettava uudet tiedot.

Lähin reitti on korostettu paksummalla valkoisella viivalla. Tarkkuusilmaisim näyttää reittivirheen suuruuden. Reittivirhe ilmoittaa koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhe kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virheluku pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

Jos kaarta ei tallenneta, ajouria ei ennakoida, ja kuljettaja voi käyttää AutoTrac-järjestelmää vain käytettävissä olevilla ajourilla. Kun tallennus on käynnissä, viivat ennakoivat edellisen viivan perusteella. Tämän istunnon avulla voidaan tallentaa toinen ajoura manuaalisesti, tai käyttäjä voi valita AutoTracin kaaren tallennuksen laukaisimista ja käyttää AutoTracia ennakoidulla ajouralla.

ch177nn,1685616988383-22-01JUN23



PC15311—UN—09APR13

Kaareva viiva- ja Suora viiva -painikkeet

- A—Suora viiva valittuna
- B—Pisteet on yhdistetty suoralla segmentillä
- C—Traktorin reittiä ei tallennettu
- D—Kaareva viiva valittuna
- E—Ajolinja tallennetaan A- ja D-pisteiden välisenä suorana viivana
- F—Kaareva viiva -painike
- G—Suora viiva -painike

1. Aloita mukautuvan kaaren tallennus.
2. Kun haluat tallentaa suoran ajolinjan, valitse Suora viiva -painike.

HUOMAA: Suora segmentti "venyy" kohdasta, jossa Suora segmentti -painiketta painettiin, kohtaan, jossa Kaareva segmentti -painiketta painetaan tai jossa Valmis-painiketta painetaan reitin valmistumisen merkiksi.

3. Lopeta suoran viivan tallennus ja jatka kaarevan ajolinjan tallentamista painamalla Kaareva viiva -painiketta.

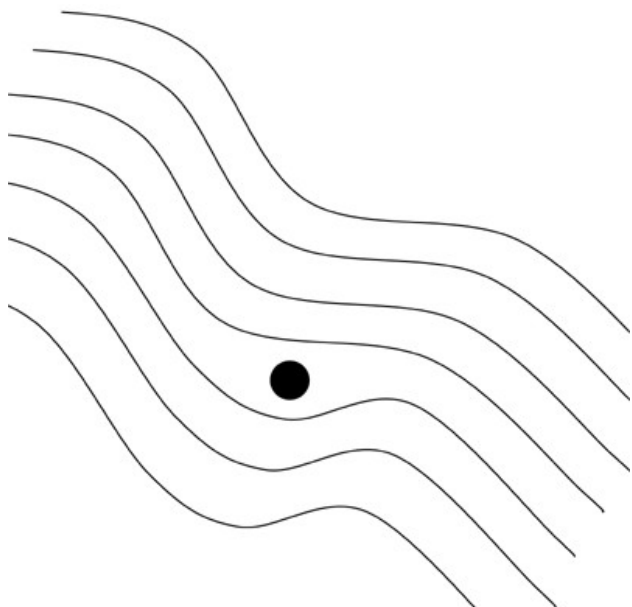
Tästä toimenpiteestä voi olla hyötyä, kun reitissä on pitkä suora osuus tai kun esteitä on tarkoitus kiertää.

Kaareva segmentti- ja Suora segmentti -painikkeita voidaan käyttää tarpeen mukaan tallennuksen aikana.

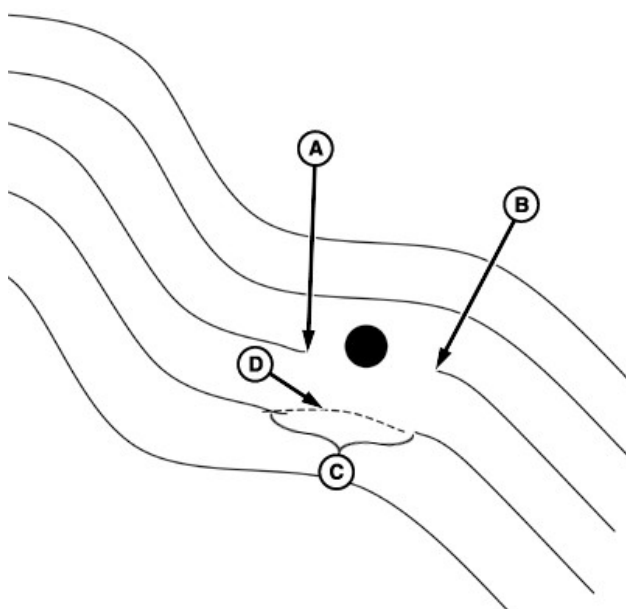
HUOMAA: Luotavan suoran segmentin enimmäispituus on 0,8 km (0.5 mi. / 2640 ft.). Jos matka on tätä pidempi, viivasegmenttiä ei voi yhdistää ja ajolinjaan jää aukko.

HC94949,0000395-22-13SEP13

Esteiden kiertäminen



PC9029—UN—17APR06



PC9030—UN—17APR06

- A—Tallennus poistettu käytöstä
- B—Tallennus otettu käyttöön
- C—Seuraavaan ajolinjaan muodostuu välejä
- D—Ajettu manuaalisesti reitin korjaamiseksi

Käyttäessään Mukautuvat kaaret -toimintoa käyttäjän on kierrettävä pellolla vastaan tulevat esteet, kuten kaivo, puhelinpylväs tai voimalinja.

HUOMAA: Tallenna suora viiva esteen ympäri käyttämällä Suora-painiketta välttääksesi ajolinjan väliä.

Tallennus KÄYTÖSSÄ: Jos tallennus jätetään päälle esteen kiertämisen ajaksi, laskettuun reittiin tuleva poikkeama tallennetaan osaksi reittiä. Kun sama pellon kohta tulee vastaan koneen seuraavalla ajolinjalla, poikkeama on sisällytetty laskettuun reittiin. Kone ohjautuu poikkeaman mukaisesti. Poikkeaman voi suoristaa siirtymällä manuaalisen ohjaukseen. Kun käyttäjä on ylittänyt poikkeamakohtaan ja hakeutunut jälleen normaalille reitille, AutoTrac-ohjauksen voi käynnistää uudelleen aktivointikatkaisimella.

Tallennus POISSA KÄYTÖSTÄ: Jos tallennus on poistettu käytöstä esteen kiertämisen ajaksi, tallennus on otettu takaisin käyttöön esteen kiertämisen jälkeen ja ajolinja on viimeistely käynnistämällä AutoTrac, tallennettuun reittiin jää aukko esteen kohdalle. Kun väli tulee vastaan seuraavalla ajolinjalla, käyttäjän täytyy siirtyä manuaaliohjaukseen ja ohjata kone välin yli. Kun väli on selvitetty ja lasketulle reitille hakeuduttu, AutoTrac-toiminnon voi kytkeä käyttöön. Väli ei näy seuraavilla seuraavilla ajolinjoilla, kunhan tallennus on käytössä seuraavan ajolinjan aikana.

ch177nn,1685617008861-22-01JUN23

AutoPath

AutoPath käyttää rivi- tai rajatietoja ajolinjojen luomiseen seuraavia pellolla tehtäviä töitä varten. AutoPath vähentää arvailua ja tarvittavia käyttäjän toimia, kun navigoidaan tarkasti pellolla. AutoPath-linjat vähentävät määrittäysaika, väärin arvattuja rivejä ja virheellisistä ajolinjan ohjauksen määrittämisistä aiheutuvaa viljelykasvien vahingoittumista.

Ennen AutoPath-ajolinjojen käyttöä tuo AutoPath-linjatiedot John Deere Operations Centeristä. AutoPath-linjatiedot sisältyvät määrittäystiedostoon. Jos lähdetietoja ei ole saatavilla, AutoPath-ajolinjat voidaan luoda käyttämällä rajaa. Lisätietoja on näyttötuen AutoPath-järjestelmän muokkausta koskeissa tiedoissa.

Konekohtaiset vaatimukset:

AutoPath on yhteensopiva seuraavien AutoTrac-järjestelmällä varustettujen John Deere- tai Reichardt Green Fit -koneiden kanssa:

HUOMAA: Paras suorituskyky saadaan käyttämällä RowSense-toimintoa AutoPath-toiminnon kanssa.

- Traktori
- Ruiskutuslaite
- Ajosilppuri
- John Deere -karhotin [vain AutoPath (rajat) on yhteensopiva]

HUOMAA: AutoPath-dokumentaatio ei ole käytettävissä, kun ISOBUS-dokumentaatio on otettu käyttöön työasetuksissa.

AutoPath (rivit)

AutoPath (rivit) luo ajolinjat kyseiselle pellolle myöhemmän käyttöä varten tallennettujen lähdetoimenpiteen tietojen, koneen siirtymien ja ajolinjojen etäisyyden perusteella. AutoPath (rivit) vähentää arvailua ja käyttäjältä vaadittavia toimia, kun navigoidaan tarkasti laihojen läpi. AutoPath-linjat vähentävät määrittäysaika, väärin arvattuja rivejä ja virheellisistä ajolinjan ohjauksen määrittämisistä aiheutuvaa viljelykasvien vahingoittumista.

Lähdetoimenpiteen edellytykset AutoPathille (rivit):

HUOMAA: AutoPath-ohjauslinjojen tarkkuus riippuu alkuperäisen käytön tietojen tarkkuudesta. Lähdetoimenpiteen tallennuksen aikana suositellaan Active Implement Guidance -ohjauksen tai AutoTrac-työkoneohjauksen käyttöä.

Lähdetoimenpiteellä tarkoitetaan töitä, joiden perusteella AutoPath-linjat luodaan. Yhteensopivat lähdetoimenpiteet ovat maanmuokkaus, istutus ja levitys.

HUOMAA: Lähdetoimenpide on tallennettava työkoneen vastaanottimella.

Mikäli lähdetoimenpiteessä ei ole rivitietoja, tulevia pellolla tehtäviä töitä (kuten kylvöä, tuotteiden levitystä tai sadonkorjuuta) varten on määritettävä rivit, jotta AutoPath osaa luoda ohjauslinjat oikein.

John Deere Operations Centeriin lähetettävät lähdetoimenpiteen tiedot on tallennettava käyttäen seuraavia:

- StarFire-vastaanottimet vähintään SF3-signaalitasolla sekä koneessa että työkoneessa.

HUOMAA: Varmista, että TCM (maastokorjausyksikkö) on kalibroitu kaikissa vastaanottimissa (koneessa ja työkoneessa).

HUOMAA: Tiedot voidaan tallentaa jaettua signaalia käyttämällä.

- 4. sukupolven CommandCenter tai universaali 4640-näyttö tai G5 CommandCenter tai universaali G5^{Plus}-näyttö.

Yhteensopivat työkoneet AutoPathille (rivit):

- John Deere -kylvökone SeedStar 2 -ohjainyksiköllä tai uudemmalla
- Muut kuin John Deeren ISOBUS-kylvökoneet
 - Työleveys on määritettävä riveinä.
 - Jos rivin leveys on yli 254 cm (100 in), seuraaviin toimintoihin on määritettävä rivit.
- Virtuaalikylvökone (ohjainyksikötön työkone)
 - Työleveys on määritettävä riveinä.
- John Deeren ohjainyksilöllinen maanmuokkaustyökone
 - Seuraaviin toimintoihin on määritettävä rivit.
- Virtuaalinen maanmuokkaustyökone (ohjainyksikötön)
 - Työleveys suositellaan määritettäväksi riveinä.
 - Jos työleveyttä ei määritetä riveinä tai rivileveys on suurempi kuin 254 cm (100 in), seuraaviin toimintoihin on määritettävä rivit.

AutoPath (rivit) -käyttövaatimukset

- John Deere Operations Centeristä saatava asetustiedosto sisältää AutoPath-tiedot.
- Näytössä on oltava voimassa oleva AutoPath-lisenssi.
- Koneessa on oltava StarFire-vastaanotin, joka käyttää vähintään SF3-tason signaalia.

HUOMAA: Käytä parhaan suorituskyvyn varmistamiseksi samaa signaalitasoa kuin lähdetoimenpiteen tietojen tallennettaessa.

- Koneessa on John Deere- tai Reichhardt Green Fit AutoTrac -järjestelmät.
- Satotyyppin on oltava vuosittain kylvettävä riviviljelykasvi.

HUOMAA: AutoPath ei tue monivuotisia viljelykasveja.

AutoPathin luonti (rivit):

HUOMAA: Yhtä peltoa kohti voi tuoda vain yhden AutoPath-tiedoston. Jos toinen AutoPath-tiedosto tuodaan, vanhempi tieto korvautuu sillä.

HUOMAA: AutoPath-tiedostoja ei voi viedä näytöstä.

HUOMAA: Näyttöön tuotuja AutoPath-tiedostoja voidaan muokata, mutta muutoksia ei synkronoida John Deere Operations Centeriin.

Kun kone siirretään pellolle, johon on määritetty lähdetoimenpiteen tiedosto, pienimmälle ohjauslinjamäärälle optimoidut AutoPath-linjat luodaan automaattisesti. Nykyistä AutoPath-ajolinjaa voidaan tämän jälkeen muokata Valitse ajolinja -sivulta. Valitse ajolinjojen luomiseen käytettävä menetelmä valitsemalla Menetelmä-painike. AutoPath (rivit) sisältää seuraavat ajolinjan luontivaihtoehdot:

- Valitsemalla Optimoi vähimmille ajolinjoille -vaihtoehdon voit kattaa koko pellon mahdollisimman vähillä ajolinjoilla.

HUOMAA: Jos käynnissä olevan toimenpiteen työleveys on kapeampi kuin lähdetoimenpiteen työleveys, Noudata lähteen operaation ajolinjoja -vaihtoehto näkyy automaattisesti harmaana.

- Valitsemalla Noudata lähteen operaation ajolinjoja -vaihtoehdon voit käyttää vain uusia ajolinjoja, jotka ovat lähteen operaation ajolinjojen mukaisia. Lähdetoimenpiteen ajokertojen noudattaminen vähentää tiivistymistä, mutta saattaa aiheuttaa peiton limittäisyyttä.



PC613046—UN—20FEB24

Oletusmenetelmä-valintaruutu

Oletusasetus on Optimoi vähimmille ajokerroille. Jos haluat muuttaa oletusarvoksi Noudata lähdetoimenpiteen ajolinjoja, valitse radiopainike ja valitse sitten Oletusarvo tähän menetelmään -valintaruutu. Tämä vaihe varmistaa, että luontimenetelmä pysyy samana peltojen välillä.

AutoPath (rivit) -linjat jatkuvat oletusarvoisesti 20 m (66 ft) rivin lopun ohi. Linjajatkkeita voidaan muuttaa lisäasetuksissa. AutoPath (rivit) voi yhdistää linjat jopa

50 m:n (164 ft) välin poikki, esimerkiksi vesiväylän poikki.

HUOMAA: Jatkoviivat poistetaan oletusarvoisesti käytöstä, jos tunnistettu leikkuupöytä on sokeriruokokone.

HUOMAA: Lisätietoja lisäasetuksista on näytötutussa.

AutoPath (rajat)

HUOMAA: AutoPath-tiedostoja ei voi viedä näytöstä.

AutoPath (rajat) käyttää pellon rajatietoja ajolinjojen luomiseen. AutoPath (rajat) vaatii tarkat pellon rajatiedot ajolinjojen luomista varten. Tämä menetelmä sopii koneelle, jolla ajetaan muilla kuin viljelykasviriveillä ja jolla istutetaan uusia riviviljelykasveja.

AutoPathin luominen (rajat):

Kun koneella ajetaan pellolle, johon ei ole määritetty lähdetoimenpiteen tiedostoa mutta jolla on määritetty raja, AutoPath (rajat) luo ajolinjat seuraavien ehtojen perusteella:

- Kun ajolinjan offboard-ohjaussuunnitelma rajasta on jaettu, AutoPath (rajat) luo tiedot suoraan.
- Jos offboard-suunnitelmaa ei ole jaettu, mutta nykyiselle pellolle on määritetty raja, kuljettaja voi valita pellolle olemassa olevan rajasuunnitelman tai luoda uuden rajasuunnitelman käyttämällä tietovalikkoa.
- Jos kokonaisia pellon rajatietoja ei ole, käyttäjä voi siirtyä oikotien kautta Pellot ja rajat -sovellukseen ja viimeistellä rajatietojen määrittämisen. AutoPath (rajat) -toimintoa ei voi suorittaa loppuun, ennen kuin raja on valmis.

HUOMAA: Jos lähdetoimenpiteen tiedosto on olemassa, AutoPath (rivit) luo ajolinjat lähdetoimenpiteen tiedoista.

Jos Kohdista raja -toiminnon ensimmäinen kehote ohitettiin, AutoPath (rajat) voidaan luoda milloin tahansa valitsemalla AutoPath-linja Määritä ajoura -toiminnolla ja valitsemalla sitten olemassa oleva rajasuunnitelma tai luomalla uusi muokattaessa AutoPath-linjaa.

AutoPath (rajat) sisältää seuraavat ajouran luontimenetelmät:

- Luo ajolinjat haluttuun kulmaan valitsemalla Suunnan kulma.
- Valitse Kohdista raja -toiminnon ensimmäinen kehote ohitettiin, AutoPath (rajat) voidaan luoda milloin tahansa valitsemalla AutoPath-linja Määritä ajoura -toiminnolla ja valitsemalla sitten olemassa oleva rajasuunnitelma tai luomalla uusi muokattaessa AutoPath-linjaa.
- Valitse Olemassa olevasta ajolinjasta luodaksesi suorita linjoja, jotka ovat samansuuntaisia olemassa olevan ajolinjan kanssa.

Kohdista raja- ja toiminnon avulla käyttäjä voi luoda helposti suorien ajolinjojen sarjan, joka kohdistetaan pellon rajan määritetyn osan kanssa. Näyttö valitsee oletusarvoisesti rajan pisimmän suoran reunan, mutta mikä tahansa reuna voidaan valita.

AutoPath (rajat) -linjat jatkuvat oletusarvoisesti 20 m (66 ft) rivin lopun ohi.

HUOMAA: Lisätietoja lisäasetuksista on näytötuessa.

Päisteiden luonti:

Kun päiste määritetään kohdassa AutoPath – raja, Pellot ja rajat -sovelluksen tulisi ilmoittaa päisteen määrittämisestä toisessa kohdassa ja ohjata käyttäjät AP:n päisteen määrittämiseen.

Luo päiste seuraavasti:

1. Siirry AutoPathin muokkaukseen.
2. Valitse AutoPath-päisteen lähde.



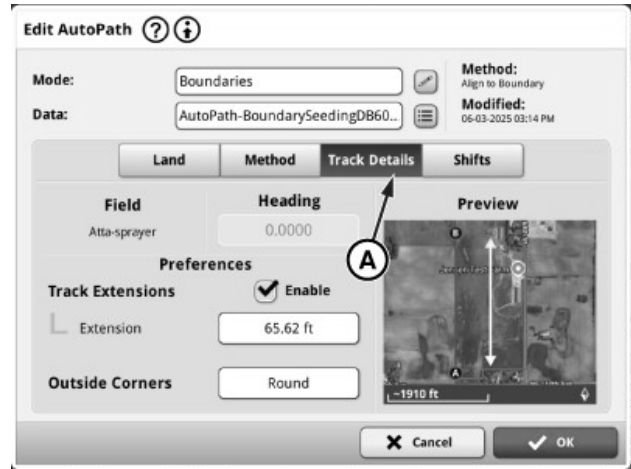
Päisteen lähde

PC676263—UN—17JUN25

A—AutoPath

3. Määritä ajolinjojen määrä valitsemalla Koneen ajolinjat.
4. Viimeistele toimenpide valitsemalla OK.

Ajolinjan tiedot:



PC676267—UN—24JUN25

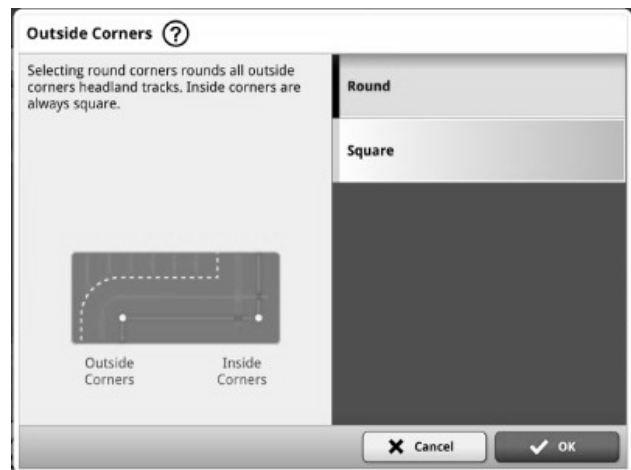
Ajouran tiedot -sivu

A—Ajouran tiedot -välilehti

Ajolinjan tiedot -välilehti näyttää valitun ajolinjan pellon, suunnan ja rajan sekä päisteen tiedot.

HUOMAA: Raja- ja päistetietoja ei tarvita, kun AutoPath luodaan riveistä.

Ulkopuolisen kulman tyyppi -asetuksen avulla voidaan valita suorakulmainen tai pyöreä ulkopuolinen kulma.



PC676266—UN—24JUN25

Ulkopuoliset kulmat

Esikatselu-ikkunassa näkyy luotavan AutoPathin esikatselu. Ajolinjan suuntaa voidaan muokata valitsemalla tallennusruutu ja säätämällä se vaadittuihin arvoihin.

AutoPath-luontitapaa voidaan muuttaa Ajolinjan tiedot -välilehdessä valitsemalla muokkauspainikkeen menetelmän nimen vierestä.

HUOMAA: Lisätietoja on näytötuessa.

Ajolinjan näkyvyys -asetuksilla voidaan valita, mitkä ajolinjat näkyvät karttanäkymässä. Karttanäkymää voidaan vaihtaa kaikkien ajolinjojen, pellon ajolinjojen ja

päisteen ajolinjojen välillä. Oletusnäkyvä on Näytä kaikki ajolinjat.

HUOMAA: Ajolinjan näkyvyyden asetukset eivät ole saatavilla, kun käytetään AutoPath (rivit) -toimintoa.

ZIDXK1X,1751350378549-22-08JUL25

AutoPath-asetukset

Jotta saadaan paras tarkkuus AutoTrac-järjestelmää käytettäessä, suositellaan koneen, työkoneen ja näyttötoiminteen asettamista.

Lähdetoimenpiteen luonti

Kylvö lähdetoimenpiteenä

- Mittaa ja syötä työkoneen mitat Työkonehallinta-toiminteeseen.

HUOMAA: Käytä virtuaalityökonetta vanhoissa työkoneissa ja muissa kuin SeedStar 2 -työkoneissa.

- Määritä tarvittaessa virtuaalityökoneen profiili.
- Syötä työkoneen leveys riveinä.
- Asenna työkoneen vastaanotin ja syötä vastaanottimen mitat Työkonehallinta-sovellukseen.
- Määritä työkoneen SF3- tai RTK (reaaliaikainen kinemaattinen mittaus) -vastaanottimen korjaus (jaettu signaali yhteensopiva).
- 4600 CommandCenter v2 -palvelin tai universaali 4640-näyttö, jossa on Automation 4.0 -aktivointi/-tilaus.

HUOMAA: Maastokorjausyksikön (TCM) tarkka kalibrointi on erittäin tärkeää AutoPath-järjestelmän suorituskyvyn kannalta. Käytä mahdollisuuksien mukaan edistynyttä TCM:n kalibrointimenettelyä.

- Kalibroi kone ja työkoneen TCM.
- Optimo i työkoneen ajolinjan ohjauksen pass to pass -tarkkuus. (suositeltava)
- Määritä organisaatio, asiakas, maatila ja pelto.
- Aseta toimenpidetyypiksi kylvö.
- Aseta satotyyppi vuosittain istutettu riviviljelykasvi, kuten maissi.
- Luo AutoTrac-ajolinjat. Manuaalisesti ajettuja ohjauslinjoja voidaan käyttää, mutta niitä ei suositella.

Maanmuokkaus lähdetoimenpiteenä

- Mittaa ja syötä työkoneen mitat Työkonehallinta-toiminteeseen.

HUOMAA: Käytä virtuaalityökonetta vanhoissa työkoneissa ja muissa kuin SeedStar 2 -työkoneissa.

- Määritä tarvittaessa virtuaalityökoneen profiili.
- Syötä työkoneen leveys riveinä.
- Asenna työkoneen vastaanotin ja syötä vastaanottimen mitat Työkonehallinta-toiminteeseen.
- Määritä koneen SF3- tai RTK-vastaanottimen korjaus.
- Määritä työkoneen SF3- tai RTK-vastaanottimen korjaus (jaettu signaali yhteensopiva).
- 4600 CommandCenter v2 -palvelin tai universaali 4640-näyttö, jossa on Automation 4.0 -aktivointi/-tilaus.

HUOMAA: Tarkka TCM:n kalibrointi on erittäin tärkeää AutoPath-järjestelmän suorituskyvyn kannalta. Käytä mahdollisuuksien mukaan edistynyttä TCM:n kalibrointimenettelyä.

- Kalibroi kone ja työkoneen TCM.
- Optimo i työkoneen ajolinjan ohjauksen pass to pass -tarkkuus. (suositeltava)
- Määritä organisaatio, asiakas, maatila ja pelto.

HUOMAA: Maanmuokkausta tulee käyttää toissijaisena toimenpiteenä rivien määrän ja rivivälin määrittämisessä. Nopeuden ohjainyksiköllä ja vanhemmilla pneumaattisen kylvölaitteen siemenvaunuilla varustetut työkoneet eivät tue rivien määrää ja riviväliä.

- Aseta toimenpidetyypiksi levitys ja maanmuokkaus.
- Luo AutoTrac-ajourat. Manuaalisesti ajettuja ajouria voidaan käyttää, mutta niitä ei suositella.

Lähdetoimenpiteen käyttö

Kylvö maanmuokkauksen lähdetoimenpiteellä

- Mittaa ja syötä työkoneen mitat Työkonehallinta-toiminteeseen.

HUOMAA: Käytä virtuaalityökonetta vanhoissa työkoneissa ja muissa kuin SeedStar 2 -työkoneissa.

- Määritä tarvittaessa virtuaalityökoneen profiili.
- Syötä työkoneen leveys riveinä.
- Asenna työkoneen vastaanotin ja syötä vastaanottimen mitat Työkonehallinta-toiminteeseen.
- Määritä koneen SF3- tai RTK-vastaanottimen korjaus.
- Määritä työkoneen SF3- tai RTK-vastaanottimen korjaus (jaettu signaali yhteensopiva).
- 4600 CommandCenter v2 -palvelin tai universaali 4640-näyttö, jossa on Automation 4.0 -aktivointi/-tilaus.

HUOMAA: Tarkka TCM:n kalibrointi on erittäin tärkeää AutoPath-järjestelmän suorituskyvyn kannalta. Käytä mahdollisuuksien mukaan edistynyttä TCM:n kalibrointimenettelyä.

- Kalibroi kone ja työkoneen TCM.
- Optimoi työkoneen ajolinjan ohjauksen pass to pass -tarkkuus. (suositeltava)
- Määritä organisaatio, asiakas, maatila ja pelto.
- Aseta toimenpidetyypiksi kylvö.
- AutoPath-tiedot sisältyvät määritystiedostoon.
- Luo ajolinjat AutoPath-tietojen avulla.

Kylvön jälkeinen levitys (itsekulkeva levitin)

- Määritä koneen SF3- tai RTK-vastaanottimen korjaus.

HUOMAA: Tarkka TCM:n kalibrointi on erittäin tärkeää AutoPath-järjestelmän suorituskyvyn kannalta. Käytä mahdollisuuksien mukaan edistynyttä TCM:n kalibrointimenettelyä.

- Kalibroi koneen TCM.
- Määritä koneen leveys tai ajolinjojen etäisyys.
- 4600 CommandCenter v2 -palvelin tai universaali 4640-näyttö, jossa on Automation 4.0 -aktivointi/-tilaus.
- AutoTrac RowSense ja/tai Vision on varustuksessa. (suositeltava)
- Määritä organisaatio, asiakas, maatila ja pelto.
- Aseta toimenpidetyypiksi levitys.
- Aseta kasvilajikkeeksi vuosittain istutettu riviviljelykasvi, kuten maissi.
- AutoPath-tiedot sisältyvät asetustiedostoon.
- Luo ajolinjat AutoPath-tietojen avulla.

Kylvön jälkeinen levitys (hinattava levitin)

- Mittaa ja syötä työkoneen mitat Työkonehallinta-toiminteeseen.

HUOMAA: Käytä virtuaalityökoneita vanhoissa työkoneissa ja muissa kuin SeedStar 2 -työkoneissa.

- Määritä tarvittaessa virtuaalityökoneen profiili.
- Määritä koneen SF3- tai RTK-vastaanottimen korjaus.

HUOMAA: Tarkka TCM:n kalibrointi on erittäin tärkeää AutoPath-järjestelmän suorituskyvyn kannalta. Käytä mahdollisuuksien mukaan edistynyttä TCM:n kalibrointimenettelyä.

- Kalibroi koneen TCM.
- Määritä koneen leveys tai ajolinjojen etäisyys tai kiinnitä leikkuupöytä.
- 4600 CommandCenter v2 -palvelin tai universaali 4640-näyttö, jossa on Automation 4.0 -aktivointi/-tilaus.
- AutoTrac RowSense ja/tai Vision on varustuksessa. (suositeltava)

- Määritä organisaatio, asiakas, maatila ja pelto.
- Aseta toimenpidetyypiksi levitys.
- Aseta kasvilajikkeeksi vuosittain istutettu riviviljelykasvi, kuten maissi.
- AutoPath-tiedot sisältyvät asetustiedostoon.
- Luo ajolinjat AutoPath-tietojen avulla.

Sadonkorjuu (itsekulkeva ajosilppuri)

- Mittaa ja syötä työkoneen mitat Työkonehallinta-toiminteeseen.
- Määritä koneen SF3- tai RTK-vastaanottimen korjaus.

HUOMAA: Tarkka TCM:n kalibrointi on erittäin tärkeää AutoPath-järjestelmän suorituskyvyn kannalta. Käytä mahdollisuuksien mukaan edistynyttä TCM:n kalibrointimenettelyä.

- Kalibroi koneen TCM.
- Määritä koneen leveys tai ajolinjojen etäisyys tai kiinnitä leikkuupöytä.
- 4600 CommandCenter v2 -palvelin tai universaali 4640-näyttö, jossa on Automation 4.0 -aktivointi/-tilaus.
- AutoTrac RowSense ja/tai Vision on varustuksessa. (suositeltava)
- Määritä organisaatio, asiakas, maatila ja pelto.
- Aseta toimintotyyppi sadonkorjuuseen.
- Aseta kasvilajikkeeksi vuosittain istutettu riviviljelykasvi, kuten maissi.
- AutoPath-tiedot sisältyvät asetustiedostoon.
- Luo ajolinjat AutoPath-tietojen avulla.

Sadonkorjuu (hinattava ajosilppuri)

- Mittaa ja syötä työkoneen mitat Työkonehallinta-toiminteeseen.

HUOMAA: Käytä virtuaalityökoneita vanhoissa työkoneissa ja muissa kuin SeedStar 2 -työkoneissa.

- Määritä tarvittaessa virtuaalityökoneen profiili.
- Asenna työkoneen vastaanotin ja syötä vastaanottimen mitat Työkonehallinta-sovellukseen.
- Määritä koneen SF3- tai RTK-vastaanottimen korjaus.
- Määritä työkoneen SF3- tai RTK-vastaanottimen korjaus (jaettu signaali yhteensopiva).
- 4600 CommandCenter v2 -palvelin tai universaali 4640-näyttö, jossa on Automation 4.0 -aktivointi/-tilaus.

HUOMAA: Tarkka TCM:n kalibrointi on erittäin tärkeää AutoPath-järjestelmän suorituskyvyn kannalta. Käytä mahdollisuuksien mukaan edistynyttä TCM:n kalibrointimenettelyä.

- Kalibroi koneen TCM.
- AutoTrac RowSense ja/tai Vision on varustuksessa. (suositeltava)
- Määritä organisaatio, asiakas, maatila ja pelto.
- Aseta toimintotyyppi sadonkorjuuseen.
- Aseta kasvilajikkeeksi vuosittain istutettu riviviljelykasvi, kuten maissi.
- AutoPath-tiedot sisältyvät asetustiedostoon.
- Luo ajourat AutoPath-tietojen avulla.

ch177nn,1685617047758-22-01JUN23

AutoPath-karttatiedot

AutoPath-karttatiedot-painikkeen avulla voit tarkastella lähdetoiminnon rivitietoja ja ajouria. AutoPath-karttatiedoista käyttäjä voi tarkastaa, miten AutoPath on suunnitellut ajourat tietyille pellolle.

Rivitiedot voi piilottaa tai tuoda näkyviin Rivit-painikkeella.

Valitsemalla Lähdetoimenpiteen ajokerrat voit piilottaa tai tuoda näkyviin lähdetoimenpiteen perusteella luodut ajokerrat.

Valitse Lähdesuunnat-valintaruutu, jos haluat piilottaa tai näyttää suuntanuolet. Kun suuntanuolet ovat käytössä, ne näyttävät lähdeajolinjan ajosuunnan.

ch177nn,1685617047678-22-01JUN23

Ympyräreitti



Ympyräreitti

PC28726—UN—30AUG22

Ympyräreitin avulla kuljettaja voi luoda samankeskisten ympyröiden opastusviivoja. Se on suunniteltu keskipisteellisiä pelloja varten.

Ympyräreitti perustuu keskipisteen pituusasteen ja leveysasteen koordinaatteihin. Samankeskiset opastusviivat luodaan perustuen reittiväleihin enintään 1,6 km:n (1 mi.) päässä keskipisteestä.

Ympyräreitti on suunniteltu keskipisteellisiä toimintoja varten maalla, joka viettää enintään 2 %. Koska ympyräreitti muodostaa ympyrän välit tasaiselle maalle, opastusviivojen välit ja keskipisteen mukaan laskettu reitti eivät vastaa toisiaan, sillä viettävällä maalla reitit ovat kauempana keskipisteestä. Syynä on kuljettava matka, joka on rinteessä eri pituinen kuin tasaisella maalla. Matkan pituus muuttuu viettävyyden suurenessa.

Reitinvaihdon avulla reittien säde siirretään lähemmäs keskipistettä tai kauemmas siitä. Reitinvaihto ei vaikuta keskipisteen sijaintiin. Reitinvaihto mahdollistaa eri levyisten työkoneiden käyttämisen. Samalla voidaan ottaa huomioon pyörivien kastelujärjestelmien erilaiset korkeudet sekä pyörivien kastelujärjestelmien kastelualueiden suureneminen ja pieneneminen. Jos ympyräreittiin lisätään reuna, sitä muutetaan tai se poistetaan, kyseisen reitin olemassa olevat vaihdot poistetaan. Reunallisissa reitinvaihdossa työkone ei kohdistu reunan kanssa.



Etäisyys keskipisteeseen

PC20395—UN—08DEC14

Etäisyys keskipisteeseen ilmoittaa etäisyyden ympyrän keskeltä nykyiseen sijaintiin. Etäisyys näkyy vain 1609 metriin (5280 jalkaa) asti. Ominaisuus täytyy olla otettu käyttöön Ympyräreittiasetuksissa, jotta painike näkyy opastuskartassa. Kun painike näkyy opastuskartassa, näytä tai piilota etäisyys valitsemalla painike.

Ympyräreitti voidaan luoda kahdella eri tavalla:

Lat/Lon-ympyrä



Lat/Lon-ympyrä

PC28727—UN—25AUG22

- Jos keskipisteen pituusasteen ja leveysasteen koordinaatit tunnetaan, luo ympyräreitti antamalla sijainti.

Ajoympyrä



Ajoympyrä

PC28726—UN—30AUG22

- Keskipisteen pituusasteen ja leveysasteen koordinaatit lasketaan ajoreitin mukaan. Samankeskiset opastusviivat luodaan koordinaateista.
- Ympyrä kannattaa ajaa kokonaan, jotta ympyrän keskipiste voidaan määrittää mahdollisimman tarkasti. Ympyrää pidemmän matkan ajaminen ei paranna laskentatarkkuutta.

Lisätietoja ympyräreittien luomisesta on näytötuessa.

AL70325,000041F-22-27SEP22

Ympyräreitin reuna



PC17399—UN—08DEC14

HUOMAA: Ympyräreitin reunaa voi käyttää vain 4. sukupolven näytöissä. Reunatietoja ei voi käyttää GreenStar 3 -näytöissä.

Ympyräreitin reuna edustaa pyörivän järjestelmän ulkoreunaa. Se näytetään oranssina viivana opastuskartassa.

Ympyräreitin reunan muodostamisen ansiosta opastusviivat voidaan luoda reunasta alkaen. Muutoin opastusviivat luodaan keskipisteestä alkaen.

HUOMAA: Reittivälin ja työskentelyleveyden täytyy vastata toisiaan, jotta työkoneen takaosa voidaan kohdistaa reunaa vasten.

Opastusviivoja luotaessa reunaa käytetään viitepisteinä ympyrän keskipisteen sijasta. Tästä voi olla hyötyä, jos eri reittivälin työkoneita käytetään samalla pellolla. Kun annat uuden reittivälin, opastusviivat säädetään reunasta alkaen automaattisesti. Opastusviivat luodaan reunan perusteella reittivälin ja vaihtojen avulla. Jos reuna poistetaan, ajourat luodaan keskipisteestä ulospäin.

ch177nn,1685617082154-22-01JUN23

Opastus ympyräreitillä

Ympyräreittiä käytettäessä reittejä ei tarvitse ajaa tietyssä järjestyksessä. Lähin reitti on korostettu paksummalla valkoisella viivalla.

Reitin numero näkyy reitin tarkkuusilmaisimen alla. Järjestelmä päivittää numeron automaattisesti, kun uutta reittiä lähestytään. Reitin numero ilmaisee, kuinka monen viivan päässä ollaan sekä reitin 0 suunnan. Reitin suunta näytetään suhteessa reittiin 0 (pohjoinen, etelä, itä tai länsi). Reitin numero vaihtuu, kun kone on kahden reitin puolivälissä.

Tarkkuusilmaisimen näyttää reittivirheen suuruuden. Reittivirhe ilmoittaa koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhe kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virheluku pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

CZ76372,0000734-22-08DEC14

Esiohjattu ajoura



Esiohjatut ajourat

PC28728—UN—25AUG22

Esiohjatut ajourat luo opastusreitit ulkorajan mittojen ja koneen reittivälin perusteella.

HUOMAA: Esiohjattu ajoura ei käytä rinnekompensointia. Jos kone on käytössä kaltevalla pellolla, on suositeltavaa käyttää Mukautuvat kaaret -toimintoa.

Näyttö luo kolme ohjausreittiä rajan muodon ja reittivälin mukaisesti. Niistä yksi on rajan sisäpuolella ja kaksi ulkopuolella. Muita ohjattuja ajouria luodaan sitä mukaa, kun kone liikkuu pellolla.

HUOMAA: Kun reitinvaihto valitaan, kaikki reitit säädetään ja luodaan.

Suorat ajourat

Luo ohjausreitit Suorat ajourat -toiminnolla koko rajojen sisäpuolella olevalle pellolle valitsemalla Tallenna ura -painike. Suorat ajourat käyttää Suora reitti -toiminnon A + B -menetelmää ohjausreittien luomiseen. Osienhallintaa käytettäessä on suositeltavaa tehdä esiohjatut ajourat valmiiksi ennen Tallenna ura -toiminnon käyttämistä.

Luo esiohjatut ajourat -tietoja ei voi viedä toiseen näyttöön. Jos esiohjatun ajouran tietoja tarvitaan toisessa näytössä, sama ajoura voidaan luoda käyttämällä samaa ulkorajaa.

AL70325,0000454-22-27SEP22

Esiohjattujen ajourien ohjeistus

Lähin reitti on korostettu paksummalla valkoisella viivalla.

Reitin numero näkyy reitin tarkkuusilmaisimen alla. Järjestelmä päivittää numeron automaattisesti, kun uutta reittiä lähestytään. Reitin numero ilmaisee, kuinka monen viivan päässä ollaan sekä reitin 0 suunnan. Reitin suunta näytetään suhteessa reittiin 0 (pohjoinen, etelä, itä tai länsi). Reitin numero vaihtuu, kun kone on kahden reitin puolivälissä.

Tarkkuusilmaisimen näyttää reittivirheen suuruuden. Reittivirhe ilmoittaa koneen etäisyyden lähimmästä reitistä. Virhe kasvaa, kunnes kone saavuttaa kahden

reitin puolivälin. Puolivälin jälkeen virheluku pienenee, kun kone lähestyy seuraavaa reittiä.

AL70325,0000455-22-06NOV17

Reittisarja

Reittisarja on käyttäjän luoma ajolinjan ohjausten ryhmä. Reittisarjoja käyttämällä käyttäjä voi vaihtaa nopeasti ajolinjan ohjauksesta toiseen.

Reittisarjan luominen

1. Valitse Aseta reitti -painike tai Seuraava reitti -työsivumoduuli.
2. Valitse Uusi reittisarja -painike.
3. Valitse Lisää reittisarja -painike ja valitse haluamasi ajoura luettelosta.
4. Toista vaihetta 3, kunnes olet lisännyt kaikki haluamasi ajourat reittisarjaan.

Valitse reittisarja

1. Valitse Aseta reitti -painike tai Seuraava reitti -työsivumoduuli.
2. Valitse reittisarja Ohjausreittiluettelo-sivulta.

HUOMAA: Viivan poistaminen reittisarjasta ei poista sitä näytöstä. Reittisarjan poistaminen ei poista reittisarjan viivoja näytöstä.

Lisätietoja on näytön ohjetiedoissa.

AL70325,00005EE-22-21JUL20

Vaihda ajoura



PC17412—UN—15JUL13

Vaihda reitti -toiminnolla kuljettajat voivat vaihtaa ohjauslinjojen välillä. Vaihda reitti -toimintoa voidaan käyttää joko luomalla reittisarja (ryhmä ajolinjoja) tai käyttämällä yleistä reittisarjaa (kaikki näytössä käytettävissä olevat ajolinjat). Vaihda reitti -valinta muuttaa opastusreittiä reittisarjassa olevien opastusviivojen järjestyksen mukaisesti.

Vaihda seuraavaan reittiin

HUOMAA: Vaihda reitti -painike näkyy harmaana, kun ajouraa ei ole valittuna.

Voit valita seuraavan opastusreitin jollakin seuraavista tavoista:

- Valitse Vaihda-painike Seuraava reitti -moduulissa.

- Valitse pikakuvakepalkista Vaihda reitti.

AL70325,00005E0-22-08JUL20

AutoTrac-tilan ympyräkaavio

AutoTrac-kuvakkeessa on neljä vaihetta, jotka näkyvät AutoTrac-ympyräkuvakkeessa:

1. Asennettu



Asennettu

PC28729—UN—25AUG22

Ohjauksenhallinta ja kaikki muut käytössä tarvittavat laitteistot on asennettu.

- Ohjauksen ohjausyksikkö havaitaan.
- AutoTrac-lisenssi on havaittu.

HUOMAA: Ohjauksen ohjainyksikön suojaus on suoritettava, jos sitä tuetaan.

2. Määritetty



Määritetty

PC28730—UN—29AUG22

Ajouratila on määritetty ja kelvollinen ajoura 0 on laadittu. Asianmukainen StarFire-signaalitaso AutoTrac-ohjaukseen on valittuna. Seuraavien edellytyksien koneelle pitää täyttyä:

- Ajolinjan ohjausjärjestelmä on kytketty PÄÄLLE.
- Ajoura 0 on määritetty.
- StarFire-signaali on käytettävissä.
- Ohjauksen ohjausyksikössä ei ole aktiivisia vikoja.
- Koneen nopeus on hyväksytyllä alueella.
- TCM-viesti on käytettävissä ja kelvollinen.
- Koneessa on oikea vaihde käytössä.

3. Käytössä



Käytössä

PC28731—UN—25AUG22

AutoTrac-järjestelmän PÄÄLLE/POIS-painiketta on painettu. Kaikki AutoTrac-ohjauksen ehdot täyttyvät ja järjestelmä on valmis otettavaksi käyttöön.

- Ota ohjaus käyttöön painikkeella OHJAUS PÄÄLLE / POIS PÄÄLTÄ.

4. Kytkeyty



Kytkeyty

PC28732—UN—25AUG22

Aktivointikatkaisinta on painettu, ja AutoTrac ohjaa konetta.

- Ota AutoTrac käyttöön painamalla koneen aktivointikatkaisinta.

Viimeinen poistumiskoodi: Osoittaa, miksi AutoTrac on kytkeyty pois käytöstä tai ei kytkeydy. Poistumiskoodit tulevat näkyviin uuteen ikkunaan sivun yläreunaan.

ZIDXK1X,1750251383846-22-18JUN25

Ota AutoTrac käyttöön



Ohjaus PÄÄLLE/POIS -vaihtopainike

PC28733—UN—30AUG22

A—Ohjaus päälle
B—Ohjaus pois päältä

Seuraavien ehtojen täytyy täytyä, jotta AutoTrac-ohjauksen voi ottaa käyttöön:

- Koneessa on oltava AutoTrac-yhteensopiva ohjauksen ohjausyksikkö.
- Kelvollinen AutoTrac-aktivointi.
- Ajolinja on luotu. Katso tämän osan myöhempi kohta Ajouran luonti.
- AutoTrac-aktivoinnille valitaan oikea StarFire-signaalitaso (SF1, SF2, SF3 tai RTK), ja kelvollinen GPS-signaali on käytössä.
- AutoTrac-ohjauksella on kelvolliset GPS-signaalit, mukaan lukien SF1, SF2, SF3 tai RTK.
- Ohjauksen ohjausyksikössä ei ole aktiivisia vikoja.

HUOMAA: Koneen tyyppi ja ohjauksen ohjausyksikön ohjelmistoversio määrittävät sallitut vähimmäis- ja enimmäisnopeudet.

Ota AutoTrac käyttöön valitsemalla Ohjaus PÄÄLLE/POIS -vaihtopainike. Jos tämä painike valitaan uudelleen, se poistaa AutoTracin käytöstä.

ch177nn,1685617259334-22-01JUN23

AutoTrac-toiminnon poistaminen käytöstä, kun sitä ei käytetä



Asetukset-kuvake

PC15305—UN—19MAR13

⚠ HUOMIO: Vältä kuolema tai vaarallinen vamma poistamalla ohjausjärjestelmä käytöstä ennen tiellä ajamista.

Ajolinjan pääohjauksen PÄÄLLE/POIS-asetuksella hallitaan Ajolinjan ohjaus -toiminnetta.

TÄRKEÄÄ: Vältä järjestelmän toimintahäiriö. Poista aktiivisen ajouran valinta ajouraluettelosta ennen ajolinjan pääohjauksen poistamista käytöstä.

Työskentelysivumoduulien PÄÄLLE/POIS-painike ottaa vain AutoTrac-toiminnon käyttöön tai pois käytöstä, eikä sammuta ohjaustoiminnetta.

HUOMAA: Ajolinjan ohjaus -toiminne poistetaan käytöstä Ajolinjan pääohjaus -asetuksella. Tämä sisältää kaikki näytön ohjaustoiminnot.

Ajolinjan pääohjaus -asetus sijaitsee ajolinjan ohjauksen asetuksissa. Valitse Asetukset-kuvake Ajolinjan ohjaus -toiminteen yläosasta.

ch177nn,1685617259241-22-08JUL25

AutoTrac-ohjauksen käyttöönotto

⚠ HUOMIO: Vältä onnettomuuden tai loukkaantumisen vaara. Kun AutoTrac on käytössä, ohjaaminen reitin päässä sekä törmäysten välttäminen ovat käyttäjän vastuulla.

Älä yritä käynnistää (ottaa käyttöön) AutoTrac-järjestelmää maantieajossa.

1. Ota ohjaus käyttöön tai poista se käytöstä painikkeella Ohjaus PÄÄLLE / POIS PÄÄLTÄ.
2. Aja kone ajolinjalle, niin korostettu navigointiviiva tulee näkyviin koneen kuvakkeen edessä.
3. Kun tarvitset avustettua ohjausta, voit kytkeä

AutoTracin manuaalisesti aktivointikatkaisinta painamalla.

ch177nn,1685617259095-22-28JUN23



AutoTrac-kuvake

PC20427—UN—28JUL16

Aktivointikatkaisin

A—Aktivointikatkaisin

HUOMAA: Aktivointikatkaisimen paikka vaihtelee koneen tyyppin ja mallin mukaan. Lisätietoja aktivointikatkaisimen sijainnista on koneen käyttöohjeessa.

Siirrä AutoTrac kytketystä tilasta käyttöön otettuun tilaan painamalla aktivointikatkaisinta.

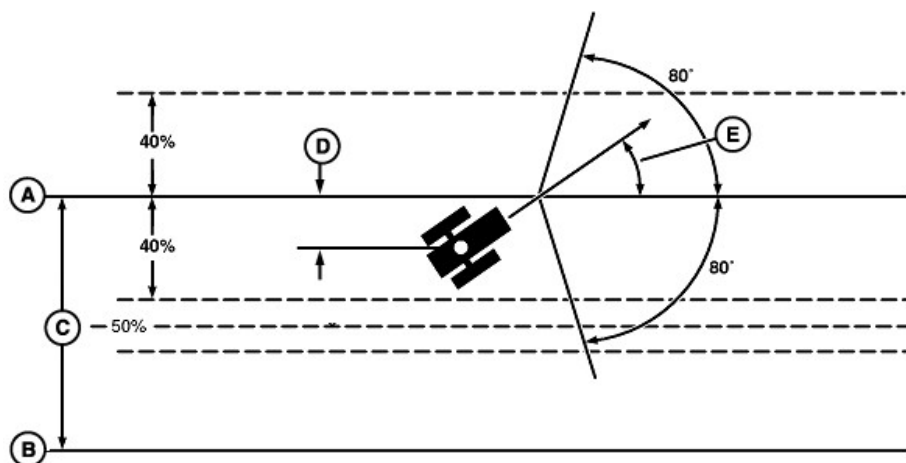
ch177nn,1685617258989-22-01JUN23



PC28734—UN—29AUG22

Aktivointikatkaisin-esimerkki

AutoTrac-ohjauksen uudelleenkytkentä seuraavalla ajolinjalla



Seuranta

PC8866—UN—02NOV05

A—Ajoura 0
B—Ajoura 1, etelä
C—Ajolinjojen etäisyys

D—Sivuttaisvirhe
E—Ajouran suuntavirhe

Kun kone on rivin päässä, kuljettajan on käännettävä kone seuraavalle ajolinjalle. Kun ohjauspyörää käännetään, AutoTrac poistuu käytöstä.

AutoTrac-ohjauksen voi kytkeä käyttöön uudelleen aktivointikatkaisimella vain, jos seuraavat edellytykset täyttyvät:

HUOMAA: Ohjauksen ohjausyksikkö määrittää enimmäisnopeuden, kun kone käyttää AutoTrac-toimintoa.

Peruutettaessa AutoTrac-ohjaus pysyy kytkettynä 45 sekuntia. Kun 45 sekuntia on kulunut, kone on kytkettävä jollekin eteenpäinajon vaihteelle, ennen kuin peruutusvaihte voi kytkeytyä uudelleen.

- Ajonopeus eteenpäin on alle 30 km/h (18.6 mph).
- Peruutusnopeus on alle 10 km/h (6 mph).
- Koneen suunta on 80 asteen sisällä halutusta ajourasta.
- Koneen sijainti ajolinjalla on enintään 40 % sen reunasta.
- Kuljettaja istuu istuimella.
- TCM on käytössä.

HUOMAA: Kartassa näkyvä ajouran numero muuttuu kahden ajouran puolivälissä.

ch177nn,1685617258751-22-01JUN23

Järjestelmän poiskytkentä ja poistaminen käytöstä

! HUOMIO: Vältä kuolema tai vaarallinen vamma poistamalla ohjausjärjestelmä käytöstä ennen tiellä ajamista.

AutoTrac-järjestelmän poiskytkentä

AutoTrac-järjestelmä kytketään pois käytöstä:

- Liikuttamalla ohjauspyörää.
- Hidastamalla alle 0,5 km/h (0.3 mph) nopeudelle.

HUOMAA: Tietyissä koneissa AutoTrac voi toimia jopa nopeudella 0,1 km/h (0,06 mph). Katso lisätietoa koneen käyttöohjeesta.

- Ohjauksen Päälle / Pois päältä -painiketta painetaan, kunnes Ajolinjan ohjauksen näkymä -välilehdessä tai Ohjaus-toiminteessa näkyvä viesti kertoo ohjauksen olevan pois käytöstä ja AutoTrac putoaa 2/4-tilakuvioon.
- Kuljettaja on poissa istuimeltaan kauemmin kuin 7 sekuntia istuimen kytkimen ollessa käytössä tai kuljettajan tunnistus ei havaitse toimia 7 minuutin kuluessa.

Kun AutoTrac on kytketty käyttöön, käyttäjä voi kääntää ohjauspyörää lopettaakseen AutoTrac-ohjauksen ja ohjataakseen manuaalisesti. Vaihtoehtoisesti käyttäjä voi kytkeä AutoTrac-ohjauksen pois vaihtamalla tie- ja aktivointikatkaisimen OFF-asentoon. Näin meneteltäessä AutoTrac-tilan lohkodiagrammi putoaa vaiheeseen 1/4 ja 30 sekunnin ajastin käynnistyy:

- Jos katkaisin kytketään takaisin päälle, ennen kuin 30 sekuntia on kulunut, AutoTrac otetaan käyttöön lohkodiagrammin vaiheella 3/4. Kytke AutoTrac uudelleen painamalla aktivointikatkaisinta.
- Jos katkaisin kytketään takaisin päälle 30 sekunnin ajastuksen jälkeen, AutoTrac-tilaksi määritetään 2/4. Sitten AutoTrac täytyy palauttaa lohkodiagrammin vaiheeseen 3/4, ennen kuin se kytketään uudelleen käyttöön aktivointikatkaisimella.

HUOMAA: Tie- ja aktivointikatkaisinta ei ole integroidussa AutoTrac-ohjausjärjestelmässä.

HUOMAA: Mallivuoden 2026 XUV Gator (AT2) -koneessa on kuljettajan läsnäoloa valvova järjestelmä, joka tunnistaa, jos turvavyö ei ole kiinni. Kuljettajan läsnäoloa valvotaan turvavyön tilan avulla. Jos turvavyö ei ole kiinni, AutoTrac-ohjaus kytkeytyy pois päältä.

AutoTrac-järjestelmän kytkeminen pois käytöstä

Kytke tie- ja aktivointikatkaisimessa katkaisin pois päältä pudottaaksesi AutoTrac-tilan lohkodiagrammin vaiheeseen 1/4.

Poista AutoTrac käytöstä GreenStar-näytöissä seuraavasti:

1. Valitse Ohjaus-toiminnevalitsin.
2. Valitse Ohjausasetukset -välilehti.
3. Valitse Ajolinjan ohjaustila -alasvetovalikko.
4. Valitse Ajolinjan ohjaus pois päältä.

Valitse näytössä Ajolinjan ohjaus -toiminteen yläreunassa oleva Asetukset-kuvake ja vaihda ohjauksen pääkatkaisin OFF-asentoon.

ZIDXX1X,1749792007505-22-08JUL25

Vähimmäis- ja enimmäisnopeudet

Vähimmäis- ja enimmäisnopeudet määrittävät koneen ja ohjauksen ohjausyksikön ohjelmistoversion mukaan.

HUOMAA: Tietyissä koneissa AutoTrac voi toimia jopa nopeudella 0,1 km/h (0.06 mph). Katso lisätietoa koneen käyttöohjeesta.

Eteenpäinajon rajoitukset

Integroitu AutoTrac		
Kone	Suurin eteenpäinajonopeus	Matalin eteenpäinajonopeus
Riviviljely- ja telaketjutraktorit 6R, 7R ja 8R	Pyörä: 36 km/h (22.4 mph) Jäljittä: 31 km/h (19.3 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Niveltraktorit	31 km/h (19.3 mph)	1 km/h (0.6 mph) MST: 1,5 km/h (0.9 mph)
Ruiskutuslaitteet	40 km/h (24.8 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Leikkuupuimurit	22 km/h (13.7 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Itsekulkevat ajosilppurit	22 km/h (13.7 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Itsekulkevat karhottimet	28 km/h (17.4 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Puuvillaharvesterit	15 km/h (9.3 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)

Peruutuksen nopeusrajat

Integroitu AutoTrac		
Kone	Peruutusaika tai sallittu aika	Peruutuksen enimmäisnopeus
Riviviljely- ja telaketjutraktorit 7R ja 8R 7R (sarjanro 110101—) 8R (sarjanro 160001—) 8RT (sarjanro 923001—) 8RX (sarjanro 801001—)	Kyllä, ei rajoitusta	10 km/h (6.2 mph)
Riviviljely- ja telaketjutraktorit 6R, 7R ja 8R 7R (sarjanro — 110100) 8R (sarjanro — 160000) 8RT (sarjanro — 923000)	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Niveltraktorit	Ei	—
Ruiskutuslaitteet	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Leikkuupuimurit	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Itsekulkevat ajosilppurit	Kyllä, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Itsekulkevat karhottimet	Ei	—
Puuvillaharvesterit	Kyllä, 45 s	5 km/h (3.1 mph)

ch177nn,1685617258482-22-01JUN23

AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit

Aina kun AutoTrac kytketty pois käytöstä, järjestelmä antaa kaksi äänimerkkiä. Niitä seuraa varoitus, joka kertoo, miksi se kytketi pois käytöstä. Viestit kertovat myös, miksi AutoTrac ei kytkettyyn käyttöön. Kytketty pois käytöstä -viestit ovat näkyvissä 7 sekuntia.

AutoTrac kytketty pois käytöstä -viestit	
Koodi	Ilmoitus
702752.00	Mitään ei ole vielä tarkastettu
702752.01	Ohjauspyörää liikutettu
702752.02	Rengasnopeus liian alhainen
702752.03	Rengasnopeus liian suuri
702752.04	Väärä vaihde
702752.05	Ajouran numero muuttunut
702752.06	GPS ei toimi kahdella taajuudella
702752.07	SSU:ssa on aktiivisia vikakoodeja
702752.08	Edellinen siirtymä OK
702752.09	GSD-viestit vialliset
702752.10	Ei rinnakkaisreititystä
702752.11	Avainkortti puuttuu
702752.12	Suuntavirhe liian suuri
702752.13	Reittivirhe liian suuri
702752.14	Istuimen kytkin auki
702752.15	Öljyn lämpötila on liian matala
702752.16	TCM puuttuu varustuksesta
702752.17	Väärä aktivointikoodi
702752.18	Diagnostiikkatilin ohjausventtiili
702752.19	Leikkuupuimurin leikkuuterän kytkin pois
702752.20	Leikkuupuimurin tie/pelto-kytkin kytketty
702752.21	Jännite ei vakaa
702752.22	AutoTrac liian kauan käytössä peruutustilassa
702752.23	AutoTrac liian kauan käytössä alle pienen nopeuden rajan
702752.24	Kaarevuus liian suuri
702752.25	Kone ei kulje eteenpäin
702752.26	ELX-putken paine alhainen (sammutus)
702752.27	Hammaspyörän tiedot virheelliset
702752.28	Aktivointikatkaisimen tiedot virheelliset
702752.29	Virtalukon viesti virheellinen
702752.30	Ajosilppurin AutoTrac/rivinhajauksen katkaisin pois päältä
702752.31	SPFH-pikapysäytyskatkaisin käytössä
702752.32	AutoTrac ei käytössä
702752.33	Hakee ajolinjaa
702752.34	Viivan seuranta
702752.35	Tuntematon suunta
702752.36	GPS-siirto liian suuri
702752.37	Ulkona riviltä
702752.38	Tunnistimen käyttämättömyystilan aikakatkaistu
702752.39	Virheellinen viestisarja
702752.40	Kone ei saavuta komennon mukaista ajouran kaarteisuutta
702752.41	Koneen GPS-nopeus ei vastaa pyörien pyörimisnopeuteen perustuvaa koneen nopeutta
702752.42	Nykyinen kaarevuus ei täsmää
702752.43	Kone on pysäköintivaihteella
702752.44	Ohjauksen varakomentojen viestin aikakatkaistu
702752.45	Varaohjauksen tilan viestin aikakatkaistu
702752.46	Istuimen kytkimen tiedot virheelliset
702752.47	Ajoneuvon tunnistenumero virheellinen
702752.48	Akseliväli virheellinen

702752.49	TCM (maastokorjausyksikkö) -tietoviestin aikakatkaisu
702752.50	Koneen automaatiaviestin aikakatkaisu
702752.51	Koneen kallistuma- tai kiertymäviestin aikakatkaisu
702752.52	Pyörään perustuvan nopeus- tai suuntaviestin aikakatkaisu
702752.53	Ajouratietojen aikakatkaisu
702752.54	Tuntematon ohjauksen ohjausyksikön virhe
702752.55	AutoTrac Universalin lämpötila ei sallitulla alueella
702752.56	AutoTrac liian kauan aktiivinen nelipyöräohjauksessa
702752.57	Kone rapuohjauksessa
702752.58	Valtuutus ei sallittu
702752.62	Varattu
702752.63	Älä tee mitään

ch177nn,1685617258342-22-01JUN23

Työkoneen ajolinjan AutoTrac-ohjaus (passiivinen)

AutoTrac-työkoneohjausta (passiivinen) käytetään tarkkuuden parantamiseen vaihtelevissa olosuhteissa, kaarevilla reiteillä ja kaltevassa maastossa. AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen) ohjaa konetta siten, että työkone pysyy ajouralla.

AutoTrac-työkoneohjaus käyttää Työkonehallinta-toiminteen työkoneen profiilimittauksia ja GPS-signaaleja koneen ja työkoneen vastaanottimista. Näillä tiedoilla määritellään työkoneen vastaanottimen sijainti suhteessa koneen vastaanottiin. AutoTrac-työkoneohjaus ohjaa konetta ajolinjaan suhteessa niin, että työkone kulkee ajolinjaa pitkin. Tämän seurauksena kone kulkee ajolinjan ulkopuolella.

Siirry kohtaan Ajolinjan AutoTrac-ohjaus

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse ajolinjan AutoTrac-ohjaustoiminne.



Asetukset-kuvake

PC15305—UN—19MAR13

Ota AutoTrac-työkoneohjaus (passiivinen) käyttöön napsauttamalla asetuskuvaketta.

HUOMAA: Työkoneen ajolinjan ohjauksen toimintaan voivat vaikuttaa olosuhteiden tai ympäristön muutokset ja koneen tai työkoneen vääränlainen asennus.

Vaatimukset:

HUOMAA: C-sarjan ja 1910-mallin hydraulista käyttöä hyödyntävät välissä hinattavat pneumaattiset kylvölaitteen siemenvaunut ovat yhteensopivia AutoTrac-työkoneohjauksen (passiivinen) kanssa. Soveltuvia ajolinjatyyppejä ovat suora, kaari, raja ja AutoPath.

- 4. sukupolven CommandCenter tai universaali 4640-näyttö
- Voimassa oleva työkoneohjauksen lisenssi
- Koneeseen asennettu StarFire-vastaanotin
 - StarFire 3000 -vastaanotin ja SF2- tai RTK-signaali
 - StarFire 6000 -vastaanotin ja SF3- tai RTK-signaali
 - StarFire 7000/7500 -vastaanotin ja SF-RTK- tai RTK-signaali
- Työkoneeseen asennettu StarFire-vastaanotin
 - StarFire 3000 -vastaanotin ja SF1-, SF2- tai RTK-signaali
 - StarFire 6000 -vastaanotin ja SF1-, SF3- tai RTK-signaali
 - StarFire 7000/7500 -vastaanotin ja SF1-, SF-RTK- tai RTK-signaali
- Jaettu signaali käytössä

HUOMAA: Jos käytössä olevien vastaanottimien signaalien voimakkuudet ovat erilaisia, koneen vastaanottimen signaalin tulee olla niitä voimakkaampi.

Työkoneen vastaanottimen jaettu signaali on automaattisesti kytketty.

AutoTrac-työkoneohjaus peruutustilassa

AutoTrac-työkoneohjausta peruutustilassa tuetaan seuraavissa koneissa:

- Kaikki AT2-kokoonpanoa käyttävät koneet
- 7-, 8- ja 9-sarjan traktorit, joissa on yksi vedettävä työkone

Suosittelunopeus AutoTrac-työkoneohjauksen ollessa peruutustilassa on 3–6 km/h (2–4 mph). Jotta suorituskyky on optimaalinen, vaihda takaisin eteenpäinajon tilaan, kun koneen ja työkoneen virheet ovat enintään 13 cm (5 in).

Jos haluat nähdä, mikä kokoonpano koneessa on käytössä, siirry kohtaan AutoTrac-diagnostiikka:

1. Valitse AutoTrac-ympeyräkaavio.
2. Valitse Kunto.
3. Valitse AutoTrac-järjestelmä.
4. Varmista, että AutoTrac-tila on AT 2.0.

AutoTrac-työkoneohjaus asennettu

HUOMAA: AutoTrac™-työkoneohjaus ei ole yhteensopiva taakse kolmipistekiinnityksellä kiinnitettyjen työkoneiden kanssa, lukuun ottamatta TT 8022 -kylvökonetta, jossa on muu kuin kääntyvä kolmipistenostolaite takana.

Järjestelmä ottaa ohjauksen automaattisesti käyttöön tai poistaa sen käytöstä nostolaitteen asennon perusteella (nostolaite on täysin laskettuna 0 % ja täysin nostettuna 100 %):

Käyttöönoton ehto: Aktivoituu, kun työkoneetta lasketaan ja se saavuttaa 70 % nostolaitteen liikealueesta (oletus).

Käytöstäpoiston ehto: Aktivointi poistetaan, kun työkoneetta nostetaan yli 85 %:iin nostolaitteen liikealueesta (oletus).

Määrittämissäännöt:

1. Käyttöönoton ja käytöstäpoiston raja-arvojen välisen eron on oltava vähintään 10 %.
2. Käytöstäpoiston raja-arvon on oltava enintään 95 %.
3. Käyttöönoton raja-arvoa (alarajaa) ei voi asettaa käytöstäpoiston raja-arvoa (ylärajaa) korkeammaksi.
4. Käytöstäpoiston raja-arvoa (ylärajaa) ei voi asettaa käyttöönoton raja-arvoa (alarajaa) alhaisemmaksi.

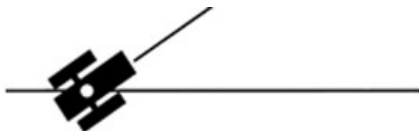
ZIDXK1X,1750228151574-22-08JUL25

Ohjauksen optimointi

Suoritusvalvonta

Suoritusvalvonta näyttää suuntavirheen ja reittivirheen. Se on suunniteltu auttamaan AutoTrac-lisäasetusten säätämisessä. Suuntavirhe ilmoittaa koneen suunnan ja nykyisen reitin välisen suhteen. Reittivirhe ilmoittaa koneen sivuttaisvirheet tai siirtymät suhteessa nykyiseen ajouraan.

Suuntavirhemittari

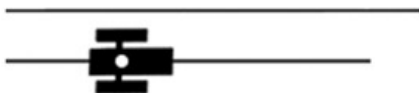


PC16972—UN—22MAY13

Suuntavirhe ilmoittaa koneen suunnan ja nykyisen reitin välisen suhteen. Suuntavirhe saisi olla enintään +/- 1 astetta.

Säätöä voidaan tarvita, jos virhe on tätä suurempi.

Reittivirhemittari



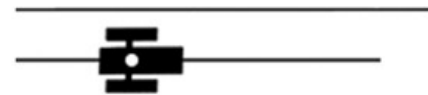
PC16969—UN—22MAY13

Reittivirhe ilmoittaa koneen sivuttaisvirheet tai siirtymät

suhteessa nykyiseen ajouraan. Suuntavirheen vähimmäis- ja enimmäisarvot päivittyvät pylväsgrafiikkaan reaaliajassa, ja ne näytetään viimeisten 10 sekunnin ajalta.

HUOMAA: Ohjauksen ohjausyksikön arvot perustuvat koneen ohjausyksikköön.

Eteenajon ohjauksen säädöt



Reittivirhe

PC16969—UN—22MAY13



Eteenpäin nopea -asetuksen kuvake

PC28738—UN—25AUG22



Eteenpäin hidas -asetuksen kuvake

PC28739—UN—25AUG22

Poikkeamaherkkyys - Reitti

Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac-ohjaus vastaa sivuttaisvirheeseen.

- Korkeammat asetukset: Järjestelmä vastaa herkemmin koneen reittivirheisiin.
- Pienemmät asetukset: Järjestelmä vastaa vähemmän herkästi koneen reittivirheisiin.

Suuntakompensointi



Korkea suuntakompensointi

PC28740—UN—25AUG22



Matala suuntakompensointi

PC28741—UN—25AUG22

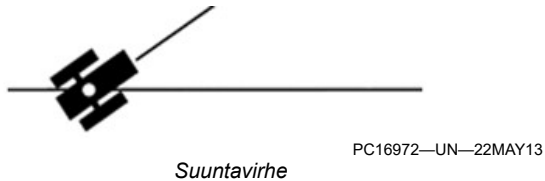
Määrittää kiertymän vaikutuksen (koneen käännösnopeuden) seurantakykyyn.

Suuntakompensointi on eteenpäin katseluun liittyvä parametri, jota voidaan käyttää yliohtautuvuuden vaikutusten pienentämiseen. Suuret muutokset voivat heikentää suorituskkyä.

- Korkeammat asetukset: Ajoneuvo vastaa herkemmin kiertymäarvoon.

- Pienemmät asetukset: Ajoneuvo vastaa vähemmän herkästi kiertymäärvoon.

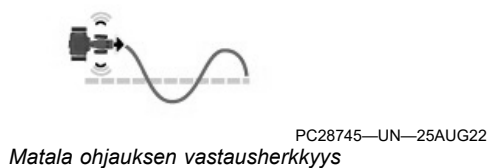
Poikkeamaherkkyys - Suunta



Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa suuntavirheisiin.

- Korkeammat asetukset: Järjestelmä vastaa herkemmin koneen suuntavirheisiin.
- Pienemmät asetukset: Järjestelmä vastaa vähemmän herkästi koneen suuntavirheisiin.

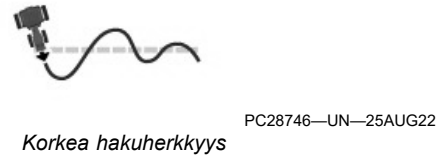
Ohjauksen vastauserkkyys



Säätää koneen ohjausta mahdollisimman hyvän seurantakyvyn ylläpitämiseksi. Ohjauserkkyuden suurentaminen parantaa yleensä seurantakykyä.

- Korkeammat asetukset: Parantaa seurantakykyä, mutta saattaa myös aiheuttaa enemmän pyörien liikettä tai nykivyyttä.
- Pienemmät asetukset: Pienentää pyörien liikettä, mutta saattaa heikentää seurantakykyä.

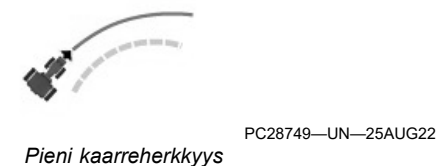
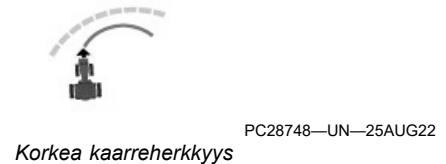
Hakuherkkyys



Määrittää, kuinka aggressiivisesti kone hakeutuu reitille. Tämä asetus vaikuttaa ainoastaan suorituskyydyn reittiä haettaessa.

- Korkeammat asetukset: Ajoneuvo hakeutuu ajolinjalle herkemmin.
- Pienemmät asetukset: Ajoneuvo hakeutuu ajolinjalle pehmeämmin.

Kaarreherkkyys



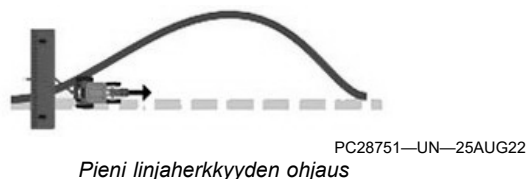
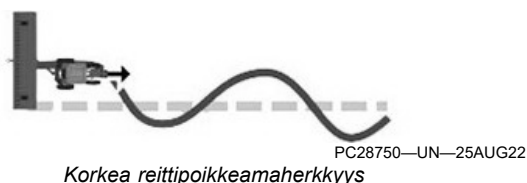
Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa ajouran kaarteisiin. Tämä asetus vaikuttaa suorituskyydyn vain kaarevaa reittiä seurattaessa.

- Korkeammat asetukset: Kääntää koneen kaarteeseen ympäri pienemmällä kääntösäteellä (tiukempi käänös).
- Pienemmät asetukset: Kääntää koneen kaarteeseen ympäri suuremmalla (leveämmällä) kääntösäteellä.

Työkoneen ohjaus

TÄRKEÄÄ: Työkoneen kiertoliikkeen keskustan mitta tarvitaan työkoneen ohjaustoimintaa varten. Katso näyttötuen kohdasta "Kiertoliikkeen keskustan mittaus" ohjeet kiertoliikkeen keskustan tarkkaan mittaamiseen. Epätarkka kiertoliikkeen keskustan mitta voi heikentää työkoneen toimintaa tai vaurioittaa työkoneita.

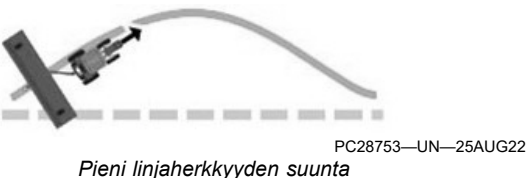
Poikkeamaherkkyys - Reitti



Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac-ohjaus vastaa sivuttaisvirheeseen.

- Korkeammat asetukset: Järjestelmä vastaa herkemmin työkoneen reittivirheisiin.
- Pienemmät asetukset: Järjestelmä vastaa heikommin työkoneen reittivirheisiin.

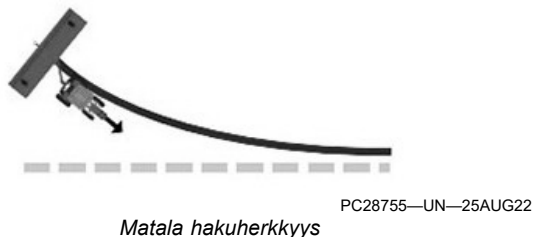
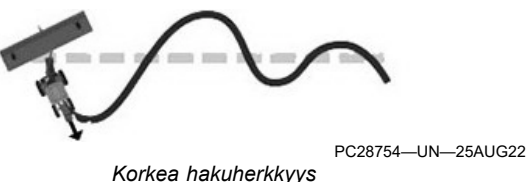
Poikkeamaherkkyys - Suunta



Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa työkoneen suuntavirheisiin.

- Korkeammat asetukset: Järjestelmä vastaa herkemmin työkoneen suuntavirheisiin.
- Pienemmät asetukset: Järjestelmä vastaa heikommin työkoneen suuntavirheisiin.

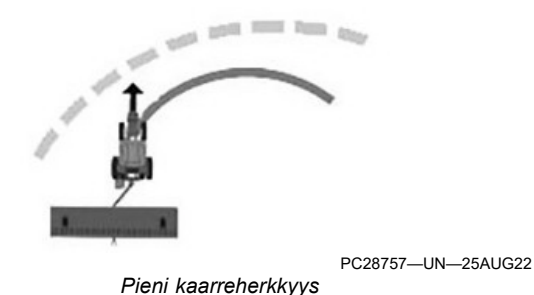
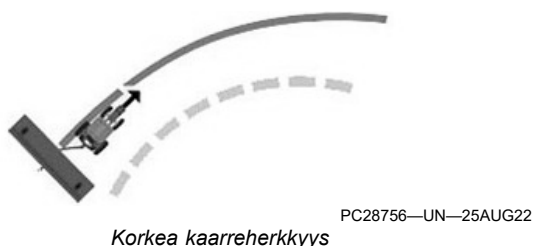
Hakuherkkyys



Määrittää, kuinka aggressiivisesti kone hakee reittiä. Tämä asetus vaikuttaa ainoastaan suorituskykyyn reittiä haettaessa.

- Korkeammat asetukset: Ajoneuvo hakeutuu ajolinjalle herkemmin.
- Pienemmät asetukset: Ajoneuvo hakeutuu ajolinjalle pehmeämmin.

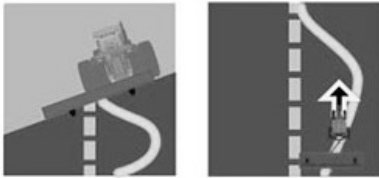
Kaarreherkkyys



Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa ajouran kaarteisiin. Tämä asetus vaikuttaa suorituskykyyn vain kaarevaa reittiä seurattaessa.

- Korkeammat asetukset: Kääntää koneen kaarteeseen ympäri pienemmällä kääntösäteellä (tiukempi käänös).
- Pienemmät asetukset: Kääntää koneen kaarteeseen ympäri suuremmalla (leveämmällä) kääntösäteellä.

Viettävyysherkkyys



PC28758—UN—25AUG22

Korkea viettävyysherkyys



PC28759—UN—25AUG22

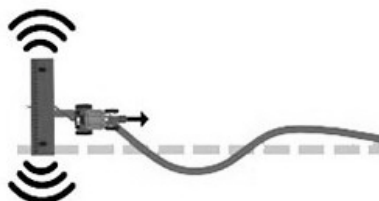
Matala viettävyysherkyys

HUOMAA: Tätä asetusta on ehkä tarpeen muuttaa, kun maaperän olosuhteet muuttuvat.

Määrittää, kuinka herkästi AutoTrac vastaa kaltevuuden muutoksiin. Jos arvo on liian suuri, traktori ohjaa työkonetta ylämäkeen. Jos arvo on liian pieni, traktori ohjaa työkonetta alamäkeen.

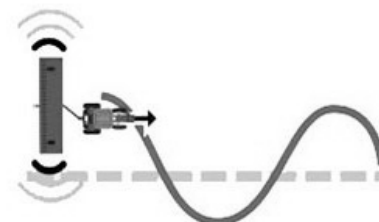
- Korkeammat asetukset: Kone ajaa ylemmäs kompensoidakseen sitä, että työkonetta pystyy vastustamaan alamäkeen liukumista heikommin.
- Pienemmät asetukset: Kone ajaa alemmas kompensoidakseen sitä, että työkonetta pystyy vastustamaan alamäkeen liukumista paremmin.

Viettävyden reaktionopeus



PC28760—UN—25AUG22

Korkea viettävyden reaktionopeus



PC28761—UN—25AUG22

Pieni viettävyden reaktionopeus

Määrittää, kuinka nopeasti AutoTrac vastaa kaltevuuden muutoksiin.

- Korkeammat asetukset: Saa aikaan nopeamman vasteen kaltevuuden muutokseen.
- Pienemmät asetukset: Saa aikaan hitaamman vasteen kaltevuuden muutokseen.

ch177nn,1685617257742-22-01JUN23

AutoTrac RowSense

AutoTrac RowSense on integroidun AutoTrac-ohjauksen lisäominaisuus, jota käytetään maissin korjaamisessa tai tuotteen levittämisessä. Rivitunnistimien signaalit integroidaan olemassa oleviin AutoTrac-signaaleihin ja auttavat konetta pysymään riveillä. Jos rivitunnistimilta ei tule signaalia (esimerkiksi vesialuetta ylittäessä), normaali GPS-opastus (globaali paikannusjärjestelmä, Global Positioning System) on käytössä.

AutoTrac RowSense toimii kaikkien ohjausmenetelmien sekä yleisimpien korjuu- ja levitysmallien kanssa. Kaikki seurantamallit asetetaan samalla tavalla kuin GPS-pohjaisessa AutoTracissa.

Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään, jos haluat ostaa AutoTrac RowSense -järjestelmän.

Katso lisätietoja AutoTrac RowSense -järjestelmän käyttöohjeesta.

Ajouran vaihdot

Kun AutoTrac RowSense on kytketty käyttöön, ajouraa vaihdetaan automaattisesti siten, että se pysyy rivitunnistimien sijainnin keskikohdassa. Kun uusi pelto valitaan tai AutoTrac RowSense kytketään pois päältä, järjestelmä poistaa kaikkien AutoTrac RowSensen asettamat ajolinjojen vaihdot.

AutoTrac RowSense -tilakuvakkeet



PC24011—UN—31MAR17

Valmiustila (valkoinen kuvake)

Järjestelmä on kytketty pois käytöstä.



PC28735—UN—25AUG22

Järjestelmä kytketty käyttöön (vihreä kuvake)

Järjestelmä on kytketty käyttöön ja käyttää sekä rivitunnistimia että GPS:ää.



PC28736—UN—25AUG22

Ei GPS-signaalia (keltainen kuvake)

Järjestelmä on kytketty käyttöön ja käyttää ainoastaan rivitunnistimen tietoja.



PC28737—UN—25AUG22

Ei rivitunnistimen signaalia (oranssi kuvake)

Järjestelmä on kytketty käyttöön ja käyttää ainoastaan GPS:ää.

Rivitunnistimien kytkentä

Kun alustava reitti on asetettu, AutoTrac-aktivointikatkaisinta voidaan painaa, kun kone on puolessavälissä ajolinjojen etäisyyttä ja hyväksyttävässä kulmassa riveihin nähden. RowSense ohjaa konetta heti, kun rivitunnistimet pystyvät määrittämään rivin sijainnin.

Päisteessä käännökset tehdään samoin kuin GPS-pohjaisessa AutoTrac-ohjauksessa.

1. Käyttäjä siirtyy rivin mukaiseen linjaan.
2. Kytke AutoTrac käyttöön painamalla aktivointikatkaisinta.
3. Rivitunnistimet tunnistavat rivin sijainnin ja seuraavat sitä.

Mukautuvien kaarien, ympyräreitin ja AB-kaarien ajolinjan pidennys -ominaisuus voidaan ottaa käyttöön viereisen polun laajentamiseksi päisteisiin.

Rivin ohitus

Rivin ohitus tapahtuu, kun rivitunnistimen tiedot katoavat. AutoTrac toimii GPS:n perusteella, kunnes rivitiedot on saatu takaisin. Rivin ohitus voi tapahtua vesialueille tultaessa.

Kun rivin ohitus tapahtuu suoraa ajouraa tai kaarevaa AB-ajouraa käytettäessä, ajoura keskitetään uudelleen. Tämä parantaa AutoTrac RowSense -järjestelmän mahdollisuuksia hakea oikea ajoura vesialueen toisella puolella.

Manuaalinen RowSense

Valitse manuaalinen RowSense-tila, kun haluat käyttää vain leikkuupöydän rivitunnistinta. Manuaalinen RowSense ei edellytä ajolinjan AutoTrac-ohjauksen aktivointia.

Manuaalinen RowSense-tila on saatavilla ajolinjan ohjauksen lisäasetuksissa, jos seuraavat ehdot täyttyvät:

- Koneeseen on asennettu 4600 CommandCenter -näyttö tai universaali 4640-näyttö.
- Näyttö tunnistaa koneen itsekulkevaksi ajosilppuriksi, puuvillapöimuriksi tai puuvillankorjuukoneeksi.
- Näyttö tunnistaa CAN-väylän rivitunnistimet.

ch177nn,1685617257495-22-01JUN23

Vianetsintä

HUOMAA: AutoTrac on säädetty toimimaan asianmukaisesti useimmissa pelto-olosuhteissa ja eri työkoneiden kanssa. Epätavallisissa olosuhteissa kuljettaja voi käyttää lisäasetuksia järjestelmän hienosäätämiseksi tiettyjä pelto-olosuhteita ja työkoneita varten. Ohjausherkkyyttä tulee säätää ennen seuraavien tilanteiden vaiheiden käyttämistä.

Tarkista ja korjaa muut ongelmat ennen säätöä. Tee tarvittavat mekaaniset tarkastukset ja kalibroinnit asiaankuuluvan koneen kautta. Jos tätä vaihetta ei suoriteta, konevikoja saattaa esiintyä tai kuljettaja hukkaa aikaa säätäessään järjestelmää, jota ei voi säätää.

Liiallinen pyörien liike: AutoTracin yleinen suorituskkyky on hyväksyttävä, mutta pyörät nykivät nopeasti edestakaisin.

Herkästi muuttuva S-ajokuvio: Jatkovaa edestakaista liikettä on havaittavissa, kun katsotaan koneen keulan yli. Liikettä on havaittavissa, mutta näytössä esitetty reitiltä poistuminen (etäisyys A–B-linjalta) on usein suhteellisen pieni.

Hitaasti muuttuva S-ajokuvio: AutoTracin toiminta vaikuttaa hitaalta, kun linjalla yritetään pysyä, ja se vaeltaa hitaasti puolelta toiselle.

Heikko ajolinjalle hakeutuminen: AutoTrac vaikuttaa hitaalta ajolinjan haun aikana. Traktori pysyy jommallakummalla puolella ajolinjaa pitkän aikaa ennen ajolinjalle kohdistumista.

Liian herkkä ajolinjalle hakeutuminen: AutoTrac ylittää ajouran ja jatkaa ylikompensointia ajouralle hakeutumisen aikana, mikä aiheuttaa tiheästi mutkittelevan liikkeen.

Seuranta kaartein ulkopuolella: AutoTrac toimii hitaasti kaarevalla ajouralla, mikä aiheuttaa halutun ajouran puolelta toiselle hitaasti mutkittelevan liikkeen. Tämä ajolinja seuraa usein haluttua ajolinjaa sen ulkopuolelta.

Seuranta kaartein sisäpuolella: AutoTrac tekee usein nopeita muutoksia kaarevan reitin tilassa, mikä aiheuttaa tiukan S-ajolinjan tai sen, että ajolinja haetaan halutun ajolinjan sisäpuolelta.

HUOMAA: Lisätietoja vianmäärityksestä on näyttötuen tiedostoissa.

Yleiset säädöt

Säätösuositukset:

- Ohjausherkkyyys: Aseta arvoon 100 ennen muiden säätöjen määrittämistä. Säädä 10:n välein.
- Reittipoikkeamaherkkyys: Säädä 20:n välein.
- Suuntapoikkeamaherkkyys: Säädä 10:n välein.
- Suuntakompensointi: Säädä 10:n välein.
- Ohjauksen vastausherkkyyys: Säädä 10:n välein.
- Hakuherkkyyys: Säädä 20:n välein.
- Kaartumaherkkyys: Säädä 20:n välein.

Yksi arvo kerrallaan: Yritä säätää asetuksia ongelmallisissa pelto-olosuhteissa, kun AutoTrac on käytössä. Toimi seuraavasti:

1. Aloita tehdasasetuksista. Ohjausherkkyyysarvo vastaa Ohjausnäkömä-välilehden arvoa. Kokeile asetukselle arvoa, joka soveltuu käyttöolosuhteisiin (70 betonilla, 100 useimmissa olosuhteissa, 120 pehmeällä maaperällä). Tätä lukua on ehkä vielä muokattava joksikin muuksi kuin ehdotetuksi asetukseksi.
2. Kun AutoTrac on aktiivinen ongelmallisissa olosuhteissa (kuten nopeus, maaperä tai renkaat), lisää tai vähennä Suuntapoikkeamaherkkyys-arvoa 10 yksikön välein.
3. Jos Suuntapoikkeamaherkkyys-arvoon tehty muutos ei vaikuta ongelmaan, palauta Suuntapoikkeamaherkkyys-parametri. Lisää tai vähennä Suuntakompensointi-arvoa samoin kuin edellisessä vaiheessa.
4. Jos mikään edellä mainituista vaiheista ei toimi, palauta suuntakompensoinnin arvo ja lisää tai vähennä ohjauksen vastausherkkyyysarvoa samalla tavalla kuin edellisissä vaiheissa.

Asetusten yhdistäminen: Jos edellä annetut ohjeet eivät tarjoa riittävää suorituskykyä ja kuljettaja on oppinut havaitsemaan, kuinka eri parametrit vaikuttavat AutoTrac-suorituskykyyn, kuljettaja voi kokeilla yhdistellä erilaisia parametriasetuksia AutoTracin ollessa käytössä.

ch177nn,1685617257238-22-24MAY24

AutoTrac-kääntöautomaatiikka

AutoTrac-kääntöautomaatiikka



PC28762—UN—25AUG22

AutoTrac-kääntöautomaatiikka

AutoTrac-kääntöautomaatiikan toiminne automatisoi päätykäännökset varustetuissa koneissa. Tämän automaatiikan ansiosta käyttäjä voi keskittyä muihin tehtäviin päätykäännösten hallinnan sijasta.

On suositeltavaa käyttää oletusasetuksia, kun AutoTrac-kääntöautomaatiikka otetaan ensimmäistä kertaa käyttöön. Oletusasetukset ovat aloituspiste, joka toimii hyvin monien kone- ja työkonekokoonpanojen kanssa. Joissakin kokoonpanoissa AutoTrac-kääntöautomaatiikan lisäasetuksia voi olla tarpeen mukauttaa suorituskyvyn hienosäätämiseksi. Esimerkiksi jos traktoria levennetään lisäämällä kolmoispyörät tai jos kääntösäteeseen vaikutetaan kääntökulman rajoittimia säätämällä, Enimmäiskääntösäde- ja Enimmäiskääntökulma-arvoja voi olla tarpeen säätää.

Siirry kohtaan AutoTrac-kääntöautomaatiikka

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse AutoTrac-kääntöautomaatiikkatoiminne.

Kartoitus

AutoTrac-kääntöautomaatiikan karttamoduuli näyttää tietoja tulevista käännöksistä, kuten etäisyyden käännökseen ja käännöksen suunnan. Lisätietoa Kartoitus-toiminteesta on näytötuessa.

AutoTrac-kääntöautomaatiikan yhteensopivuus:

AutoTrac-kääntöautomaatiikka on yhteensopiva seuraavien näyttöjen ja vastaanottimien kanssa:

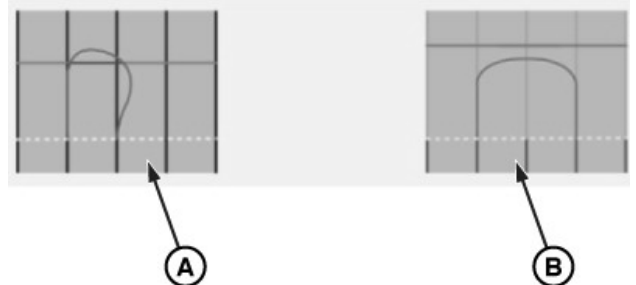
HUOMAA: Päivitä ohjelmisto viimeisimpään versioon.

- 4600 CommandCenter -näyttö
- Universaali 4640-näyttö
- Universaali G5-näyttö
- G5 CommandCenter -näyttö
- StarFire 3000 -vastaanotin
- StarFire 6000 -vastaanotin
- StarFire 7000 -vastaanotin
- StarFire 7500 -vastaanotin

AutoTrac-kääntöautomaatiikka ei ole yhteensopiva seuraavien näyttöjen kanssa:

- 4200 CommandCenter
- 4600 CommandCenter -version 1 prosessori
- Universaali 4240-näyttö
- Alkuperäinen GreenStar-näyttö
- GreenStar 2 1800 -näyttö
- GreenStar 2 2600 -näyttö
- GreenStar 3 2630 -näyttö, kun käytössä on 4600 CommandCenter- tai universaali 4640-näyttö

Ohita käännössuositus



PC613045—UN—20FEB24

Ohita käännössuositus

A—Ei ohitusta
B—Ohita käännös

AutoTrac-kääntöautomaatiikka ehdottaa, että käännös ohitetaan tarpeen mukaan, kun ajolinjojen etäisyys on pienempi kuin koneen vähimmäiskääntösäde. Tämä toiminto on käytössä vain, kun U-typin käännökset on valittu.

Hyväksy käännöksen ohitus valitsemalla Ohita käännössuositus -viestistä OK. Sulje viesti tai valitse Peruuta, jos haluat hylätä suosituksen ja jatkaa ohittamatta käännöstä.

HUOMAA: Valinnat säilytetään kylmissä ja lämpimissä käynnistysjaksoissa.

HUOMAA: Suositus tulee näkyviin uudelleen, kun peltoja vaihdetaan ja ajolinjojen etäisyys on kääntösädettä pienempi.

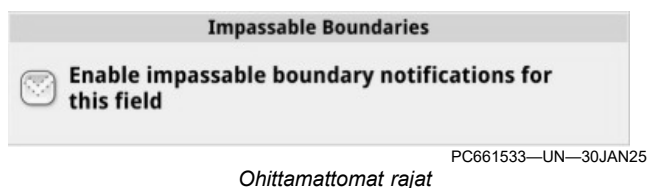
Älykkään käännöksen koko:

Kun ajolinjojen etäisyys on yhtä suuri tai suurempi kuin koneen vähimmäiskääntösäde, toiminne suunnittelee tehokkaan U-käännöksen.

Kun ajolinjojen etäisyys on pienempi kuin koneen vähimmäiskääntösäde, käännös on hehkulampun muotoinen ja sen suorittaminen vaatii enemmän tilaa.

HUOMAA: Jos käännöksen ohitus hyväksytään, toiminne ohittaa älykkään käännöksen koon määritystoiminnon.

Ohittamattomat rajat



Ohittamattomat rajat -varoitusta voidaan poistaa käytöstä valitsemalla asianomainen valintaruutu AutoTrac-kääntöautomaatiikan lisäasetuksista. Valintaruutu palautuu oletustilaan (varoitusta käytössä) seuraavissa olosuhteissa:

- Pelto vaihtuu
- Kuljettaja ei ole istuimella
- Virta kytketään avaimella pois päältä ja takaisin päälle

ch177nn,1740727678852-22-38FEB25

Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikka

Käytä AutoTrac-kääntöautomaatiikkaa iTEC-järjestelmän kanssa useiden ohjaamotehtävien automatisointiin. Tämän automatisoinnin ansiosta kuljettaja voi keskittyä koneen hallintaan ja tehtäviin laitteiston hallinnan sijaan.

Toiminnan edellytykset

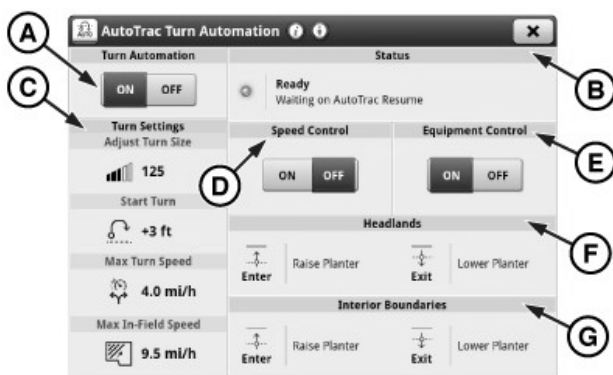
- AutoTrac-kääntöautomaatiikan on oltava aktivoituna.
- Kääntöautomaatiikan on oltava käytössä.
- iTEC-pääkatkaisimen on oltava päällä.

HUOMAA: AutoTrac-kääntöautomaatiikka ei ole yhteensopiva koneen käyttäjajolijojen kanssa.

HUOMAA: Jotta AutoTrac-kääntöautomaatiikkaa voidaan käyttää AB-kaarien kanssa, AB-kaaret on tallennettava pellon toisesta päästä toiseen (pääteestä pääteeseen). Päätykäännöksiä ei luoda, jos AB-kaaria ei ole tallennettu oikein.

- Valitse joko Suora ajoura, AB-kaaret tai AutoPath.
- Päistesarjat on määritettävä.
- Pellon rajatietojen on oltava täydelliset.
- Työkoneen profiilivaatimusten on täyttyttävä.
- Koneen profiilivaatimusten on täyttyttävä.
- 8-käännös voi olla käytössä (valinnainen).

Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikan asetukset



PC620660—UN—24MAY24

Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikan asetussivu

A—Kääntöautomaatiikka

B—Tila

C—Kääntöasetukset

D—Nopeuden säätö

E—Laitteohjaus

F—Päisteet

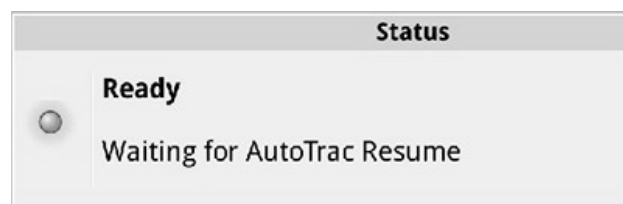
G—Sisärajat

Kääntöautomaatiikka (A) – Kytke ON (päälle)

-asetoon, jotta AutoTrac-kääntöautomaatiikka otetaan käyttöön.

HUOMAA: Jos koneessa on iTEC, kääntöautomaatiikan kytkeminen päälle aktivoi myös iTEC-toiminnot. Jos iTEC kytketään pois päältä, myös AutoTrac-kääntöautomaatiikka kytkeytyy pois päältä.

Tila (B) – Antaa käyttäjälle visuaalisen ilmauksen automaatiikan tilasta.



PC28997—UN—24APR23

Tila—Valmis—Odotetaan AutoTrac-palautusta

- Harmaa LED (automaatiikka pois käytöstä)—kääntöautomaatiikan vaihtopainike on OFF-asennossa.
- Oranssi LED (ei valmis)—Vähintään yksi kääntöautomaation edellytyksistä ei täyty.
- Punainen LED (virhe havaittu)—Järjestelmävirhe havaittu.
- Vihreä LED (valmis)—Kääntöautomaatio on valmis. Ota käyttöön painamalla aktivointikatkaisinta.
- Sininen LED (aktiivinen)—Järjestelmä on toiminnassa.

Kääntöasetukset (C) – Näyttää lyhyesti kääntöautomaatiikkaan liittyvien eri asetusten arvoja.

Nopeuden säätö (D) – Kytke nopeuden säätö OFF (pois) -asentoon, jotta voit ohjata koneen nopeutta manuaalisesti.

HUOMAA: Näytössä näkyy varoitusviesti ennen kääntymistä. Viesti neuvoo kuljettajaa vähentämään nopeutta turvallista ja tarkkaa käännöstä varten.

Laiteohjaus (E) – Kytke laiteohjaus OFF (pois) -asentoon, jotta AutoTrac-kääntöautomaatiikka toimii ilman iTEC-asetuksia.

Päisteet (F) – Valitse tekstialue, jotta voit muokata päisteiden käynnistettyjä toimintosarjoja.

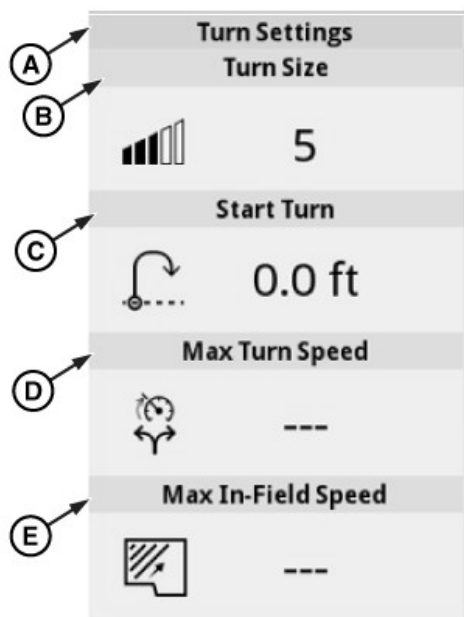
HUOMAA: Jos sisärajat näkyvät harmaina, pellolla ei ole sisärajoja. Sisäraja on ajettava, jotta asetuksia voidaan käyttää.

Sisärajat (G) – Valitse tekstialue, jotta voit muokata sisärajojen käynnistettyjä toimintosarjoja.

HUOMAA: Jos sisärajat näkyvät harmaina, pellolla ei ole sisärajoja. Sisäraja on ajettava, jotta asetuksia voidaan käyttää.

HUOMAA: Lisätietoja kääntöautomaatiikasta on AutoTrac-kääntöautomaatiikan näyttötuessa.

Kääntöasetukset



PC613043—UN—12FEB24

Kääntöasetukset

- A—Kääntöasetukset
- B—Käännöksen koko
- C—Aloita kääntö
- D—Enimmäiskääntönopeus
- E—Enimmäisnopeus pellolla

Kääntöasetukset (A) – Näyttää lyhyesti kääntöautomaatiikkaan liittyvien eri asetusten arvoja.

Käännöksen koko (B)—Säädä käännösreitit muotoa. Pienempi luku johtaa pienempään käännökseen ja päinvastoin.

Aloita kääntö (C) – Säätää käännön reittiä alkamaan ennen päisteen rajan ylittämistä tai sen jälkeen.

HUOMAA: Jos koneen nopeutta muutetaan manuaalisesti AutoTrac-kääntöautomaatiikan käytön aikana, nopeuden automaation asetuksia suurimmalle käännösnopeudelle ja suurimmalle peltonopeudelle ei enää käytetä nopeuden säädön toimintoihin. AutoTrac-kääntöautomaatiikka pysyy kuitenkin aktiivisena ja suorittaa edelleen käännösten ohjauksen edistyneitä toimintoja sekä työkonene hallintajärjestelmän (IMS) ja iTEC-järjestelmän toimintoja.

HUOMAA: Enimmäiskääntönopeus ei ohita traktorille asetettua nopeutta. Koneen enimmäiskäyttönopeus AutoTrac-kääntöautomaatiikan käytön aikana on kahdesta mainitusta arvosta alaisempi.

Enimmäiskääntönopeus (D) – Säätää koneen kääntymisvaiheen enimmäisnopeutta.

HUOMAA: Enimmäispeltonopeus ei ohita traktorille asetettua nopeutta. Koneen enimmäiskäyttönopeus AutoTrac-kääntöautomaatiikan käytön aikana on kahdesta mainitusta arvosta alaisempi.

Enimmäispeltonopeus (E) – Säätää koneen enimmäisnopeutta muualla kuin päisteessä.

John Deere -traktoreiden yhteensopivuus:

Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikka on yhteensopiva seuraavien John Deere -traktorien kanssa:

HUOMAA: 8x30T ja 9x30T eivät ole yhteensopivia AutoTrac-kääntöautomaatiikan kanssa.

- 6R FT4 (IVT ja iTEC)
- 7R FT4 (IVT, CQT ja e23)
- 8R, 8RT FT4 (EVT, IVT, PST 16 ja e23)
- 8RX (EVT, IVT ja e23)
- 9R, 9RX, 9RT FT4 (e18)
- 6R IT4 (IVT ja iTEC)
- 7R IT4 (IVT ja CQT)
- 8R, 8RT IT4 (IVT ja PST 16)
- 9R, 9RT IT4 (PST 18)
- 8x30 (IVT ja PST 16)
- 9x30 (PST 18)

IVT (portaaton vaihteisto)

CQT (CommandQuad II -vaihteisto)

PST (PowerShift-vaihteisto)

e18 (18-nopeuksinen PowerShift-vaihteisto Efficiency Manager -toiminnolla)

e23 (23-nopeuksinen PowerShift-vaihteisto Efficiency Manager -toiminnolla)

Välissä hinattavien pneumaattisten kylvölaitteen siemenvaunujen yhteensopivuus

Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikka on yhteensopiva seuraavien siemenvaunujen kanssa:

- C-sarja
- 1910-malli hydraulisella käytöllä

Työkoneen yhteensopivuus

Traktorin AutoTrac-kääntöautomaatiikka ei ole yhteensopiva seuraavien työkoneiden kanssa:

- Eteen asennettavat työkoneet
- Välissä hinattavat pneumaattiset kylvölaitteen siemenvaunut
- Useat yhtäaikaaisesti sarjassa vedettävät työkoneet, joissa työkalua ei ole liitetty suoraan traktoriin

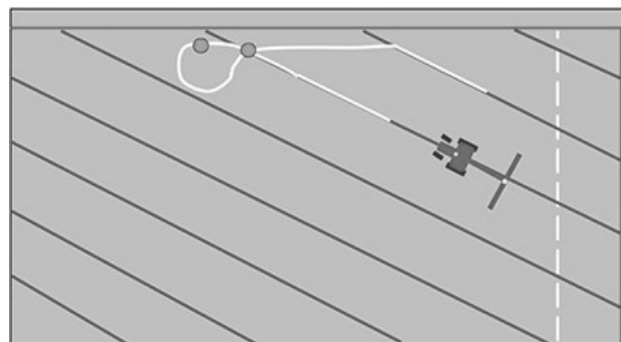
8-käännökset

HUOMAA: Kahdeksikon muotoiset käännökset otetaan käyttöön Kartoitus-toiminteen AutoTrac-kääntöautomaatiikan karttaselitteessä.

Kahdeksikon muotoisia käännöksiä käytetään, kun pellolla on ylä-/alarajoja sekä vinoja ajouria. Käännös asetetaan rajojen sisään käyttäen puolta työkoneen leveydestä, jotta työkone pysyy rajojen sisäpuolella. Kone vaihtaa automaattisesti U-tyyppiseen käännökseen, jos ohjauslinjan kulma päisteesen nähden on yli 45°, ja vaihtaa takaisin 8-muotoon, kun kulma on 45° tai vähemmän.

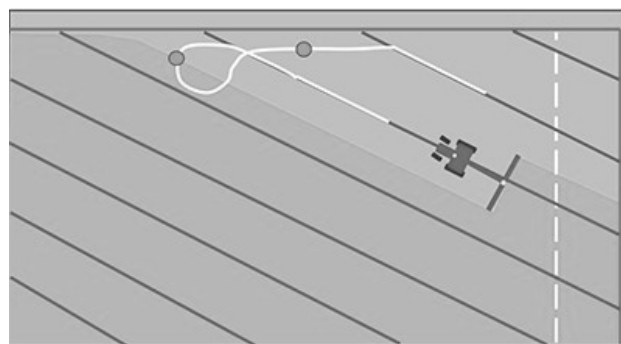
Numeron kahdeksan muotoiset käännökset ovat yhteensopivia suorien reittien kanssa.

Kun Maksimoi peitto käännöksissä -asetus on valittuna, se synkronoi iTEC-asetukset peiton kanssa. iTEC-toimintasarjat asetetaan peiton alku- ja loppupaikkoihin. Tämä asetus otetaan käyttöön Informaatio ja asetukset -kohdassa.



PC28850—UN—08MAY23

Maksimoi peitto käännöksissä—POIS PÄÄLTÄ



PC28851—UN—08MAY23

Maksimoi peitto käännöksissä—PÄÄLLÄ

A—Peitto POIS KÄYTÖSTÄ
B—Peitto KÄYTÖSSÄ

Lisätietoja kahdeksikkokäännöksistä on AutoTrac-kääntöautomaatiikan näyttötuesta.

ch177nn,1709205337514-22-24MAY24

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikka

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikka automatisoi vain päätykäännökset. Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikka ei ohjaa nopeutta tai muita koneen toimintoja.

AutoTrac-kääntöautomaatiikka on yhteensopiva integroidun AutoTrac-ohjauksen ja RowSense-ohjauksen kanssa.

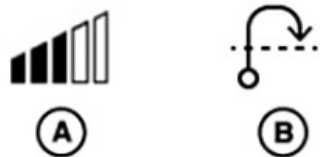
Toiminnan edellytykset

- AutoTrac-kääntöautomaatiikan on oltava aktivoituna.
- Kääntöautomaatiikan on oltava käytössä.
- Valitse joko Suora linja tai AutoPath.
- Pellon rajatietojen on oltava täydelliset.
- Koneen profiilivaatimusten on täyttyttävä.
- Kierrekäännökset voivat olla käytössä (valinnainen).

Ajolinjan lopussa AutoTrac-kääntöautomaatiikka on pois käytöstä ennen käännöstä, jos tyhjennyskierukka on aktiivinen tai pidennetty.

HUOMAA: HUOMAA: Tyhjennyskierukka voidaan pidentää, jos toiminto on käytössä lisäasetuksissa.

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikan asetukset



PC29160—UN—01JUN23

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikan asetukset

- 1. Käännöksen koko (A)** – Säädä kääntöreitin muotoa. Pienempi luku johtaa pienempään käännökseen ja päinvastoin.
- 2. Aloita käännös (B)** – säätää kääntöreitin alkamaan ennen päisteen rajan ylittämistä tai sen jälkeen.

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikan yhteensopivuus

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikka on yhteensopiva seuraavien leikkuupuimurien kanssa:

John Deere -leikkuupuimurit	Mallivuosi
X-sarja	2021 ja uudempi
S700-sarja	2018 ja uudempi
S430- ja S440-sarja	2017 ja uudempi

Käännöskuviot

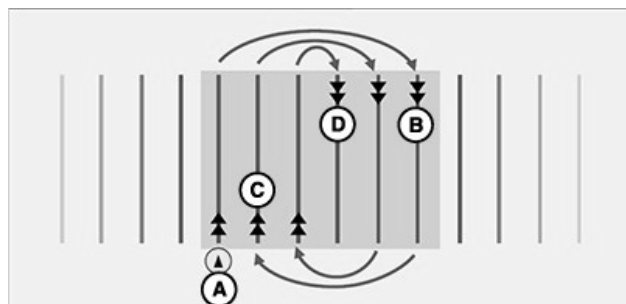
HUOMAA: Käännöskuviot valitsevat ajettavan ajolinjan peiton perusteella. Jos ajolinja on enimmäkseen katettu, leikkuupuimuri ohittaa ajolinjan ja siirtyy seuraavalle ajolinjalle.

HUOMAA: Kun useita koneita työskentelee samalla maalla, jaettua peittoa voidaan käyttää seuraavan ajolinjan määrittämiseen limittävyyden välttämiseksi.

Leikkuupuimurin AutoTrac-kääntöautomaatiikka pystyy tekemään kaksi kierrekäännöstä:

- 1. Kierre sisään**—kierteisessä sisäkäännöksessä leikkuupuimuri kääntyy aina oikealle. Ohitusten määrä on maan koko, josta on vähennetty 2. Kun työ on valmis, ohitusten määrä pienenee vähitellen nollaan. Tässä esimerkissä maan koko on asetettu arvoon 6, joten ohituksia on enintään 4. Aloituspisteestä (A) leikkuupuimuri suorittaa ensimmäisen ajolinjan, ohittaa 4 ajolinjaa ja suorittaa viidennen ajolinjan (B). Leikkuupuimuri ohittaa 3 ajolinjaa ja suorittaa seuraavan ajolinjan (C) kuviossa. Leikkuupuimuri jatkaa kierteistä sisäänpäin kääntymistä, kunnes jokainen ajolinja on suoritettu.

Kun viimeinen kääntyminen (D) on suoritettu, kone siirtyy oletusarvoisesti suoraan ajolinjaan. Käyttäjä siirtyy seuraavalle maalle ja jatkaa valittua kuviota.

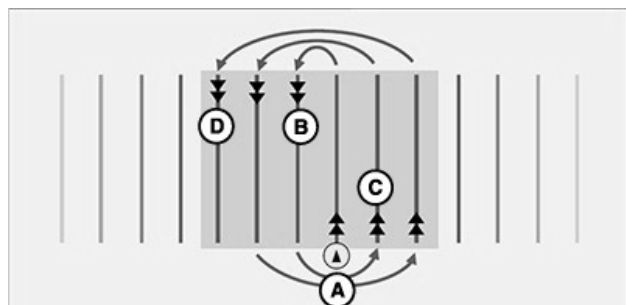


PC29159—UN—01JUN23

Kierteinen sisäkäännös, kun maan koko on 6

A—Aloituspiste
B—Viides ajolinja
C—Seuraava ajolinja
D—Lopullinen käännös

- 2. Kierre ulos**—Leikkuupuimuri aloittaa maan keskeltä ja kulkee kierteisesti ulospäin kääntäen aina vasemmalle. Maan koko määrittää ohitusten enimmäismäärän. Ulospäin kierteisten käännösten aikana ohitusten määrä alkaa nolasta. Ajolinjojen aikana ohitusten määrä kasvaa vähitellen, kunnes ohitusten enimmäismäärä on saavutettu. Esimerkissä maan koko on 6 ja alkaa 0 ohituksella. Leikkuupuimuri siirtyy aloituspisteestä (A) riviä ylös ja kulkee viereistä ajolinjaa pitkin vasemmalle (B). Kun leikkuupuimuri saavuttaa toisen ajolinjan (B) lopun, ohitusten määrä kasvaa yhdellä, jolloin leikkuupuimuri voi ohittaa suoritettua riviä ja kulkea ylöspäin lähintä keskeneräistä ajolinjaa (C) pitkin. Leikkuupuimuri jatkaa kierteistä kääntymistä ulospäin, kunnes haluttu ajolinjojen määrä on saavutettu. Kun viimeinen kääntyminen (D) on suoritettu, kone siirtyy oletusarvoisesti suoraan ajolinjaan. Käyttäjä siirtyy seuraavalle maalle ja jatkaa valittua kuviota.



PC29158—UN—01JUN23

Esimerkki ulospäin kierteisestä käännöksestä

A—Aloituspiste
B—Toinen rivi
C—Kolmas rivi
D—Lopullinen käännös

ch177nn,1740727866353-22-28FEB25

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikka

Toiminnan edellytykset

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikka on käytettävissä seuraavissa näyttötyypeissä, joissa on Automation 4.0 tai G5 Advanced -lisenssi:

- Universaali 4640-näyttö
- 4600 CommandCenter -näyttö
- G5 / G5^{Plus} Universal -näyttö
- G5 / G5^{Plus} CommandCenter -näyttö

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikka tukee seuraavia ajolinjatyyppäjä:

- Suora linja
- AutoPath (rivit)
- AutoPath (rajat)

HUOMAA: Päisteelle tultaessa ja pellolta poistuttaessa järjestelmä asettaa Viljelykasvin ulkopuolella -lipun tilaksi tosi päisteen rajakohdassa, jossa koneen etuakselin keskusta on.

Päisteeltä poistuttaessa ja pellolle tultaessa järjestelmä asettaa Viljelykasvin ulkopuolella -lipun tilaksi epätosi päisteen rajakohdassa, jossa koneen etuakselin keskusta on.

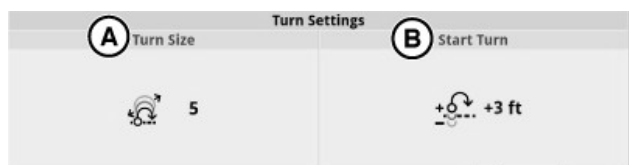
Seuraavat toiminnot eivät ole käytettävissä ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikassa:

- Nopeuden säätö
- Toimintasarjan asetukset
- Nopeusasetukset pelto- ja käännösnopeudelle
- AB-kaaret, mukautuvat kaaret ja ympyrät

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikan asetukset

HUOMAA: Kun ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikka on käytössä, se siirtyy Valmis-tilaan ilman nopeuden säädön asetuksia tai toimintasarjan asetuksia.

Kääntöasetukset – suora linja



PC661530—UN—29JAN25

Kääntöasetukset – suora linja

Käännöksen koko (A): Säädä käännösreitin muotoa. Pienempi luku johtaa pienempään käännökseen ja päinvastoin.

Aloita käännös (B): Säädä kääntöreitti alkamaan ennen päisteen rajan ylittämistä tai sen jälkeen.

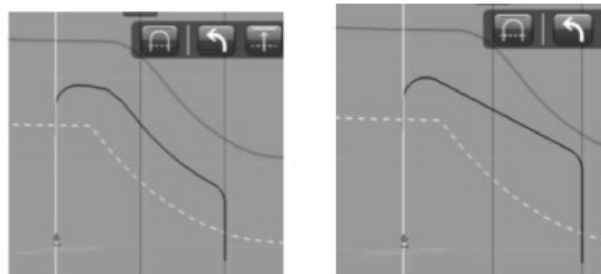
Seuraa päistettä



PC662153—UN—17FEB25

Seuraa päistettä

Seuraa päistettä -toiminto on lisäasetus ja saatavilla vain, kun käytetään Suora linja -ohjaustilaa.



PC661535—UN—02FEB25

Seuraa päistettä

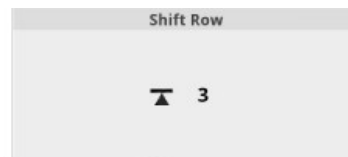
A—Seuraa päistettä käytössä

B—Seuraa päistettä ei käytössä

Kun Seuraa päistettä -toiminto on käytössä, kone seuraa päisteen kaarteita, jos niitä on. Kun toiminto ei ole käytössä, kone seuraa päisteen lyhintä (suoraa) reittiä päisteen poikki eikä seuraa mahdollisia kaarteita. Seuraa päistettä -toiminto on oletusarvoisesti käytössä. Vaihtopainikkeen valinta säilyy virtajaksojen aikana.

HUOMAA: Seuraa päistettä -toiminto on saatavilla vain, kun käytetään Suora linja -ohjaustilaa.

Kääntöasetukset – AutoPath (rivit)



PC659264—UN—29JAN25

Siirrä rivi

Kun AutoPath (rivit) on käytössä, Siirrä rivi -asetus siirtää määritetyt rivit nykyisestä AutoPath-päistelinjasta. Siirrä rivi -toiminnolla voidaan valita siirron suunta (sisään tai ulos) ja siirrettävien rivien määrä.

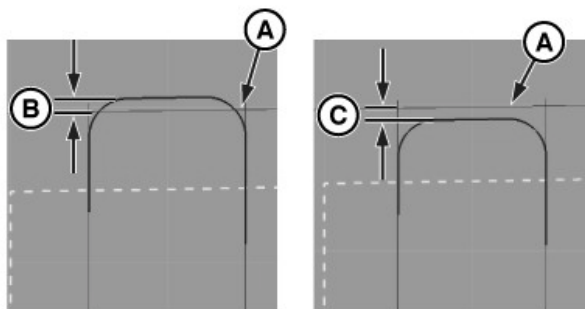
Kääntöasetukset – AutoPath (rajat)



PC661529—UN—29JAN25

Aloituskäännöksen siirtymä

Aloituskäännöksen siirtymä on sijainti, jossa kone aloittaa automatisoidun käännöksen AutoPath-rajalinjaan nähden.



PC662154—UN—20FEB25

Aloituskäännöksen siirtymä

A—AutoPath-rajalinja
B—Positiivinen siirtymä
C—Negatiivinen siirtymä

Positiivinen siirtymä (B) tarkoittaa, että kone kääntyy AutoPath-rajalinjan (A) jälkeen. Negatiivinen siirtymä (C) tarkoittaa, että käännös tehdään ennen AutoPath-rajalinjaa (A).

Aloituskäännöksen siirtymän arvoalue on +100...-100 ja sitä säädetään 0,3 metrin (1 ft) välein.

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikan yhteensopivuus

John Deeren itsekulkeva kasvinsuojeluruisku	Malli
400R	408R, 410R ja 412R
600R	612 ja 616R
Hagie	ST12S, ST16S ja ST20s (mallivuosi 2022 ja uudemmat)

John Deeren floater-kone	Malli
800R	800R

Käännöskuviot

Ruiskutuslaitteen AutoTrac-kääntöautomaatiikka tukee vain U-käännöksiä.

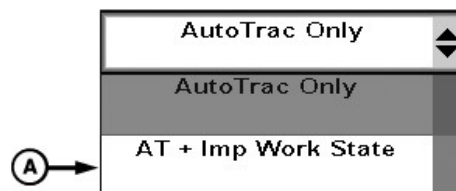
ch177nn,1740727609880-22-28FEB25

Vianetsintä

Active Implement Guidance

Kun työkoneen ajolinjan ohjaus ja AutoTrac-kääntöautomaatiikka ovat käytössä, voit estää työkoneen ohjautumisen loppukäännöksissä seuraavilla asetuksilla:

Toiminnevalitsin 1100 (UCC1)

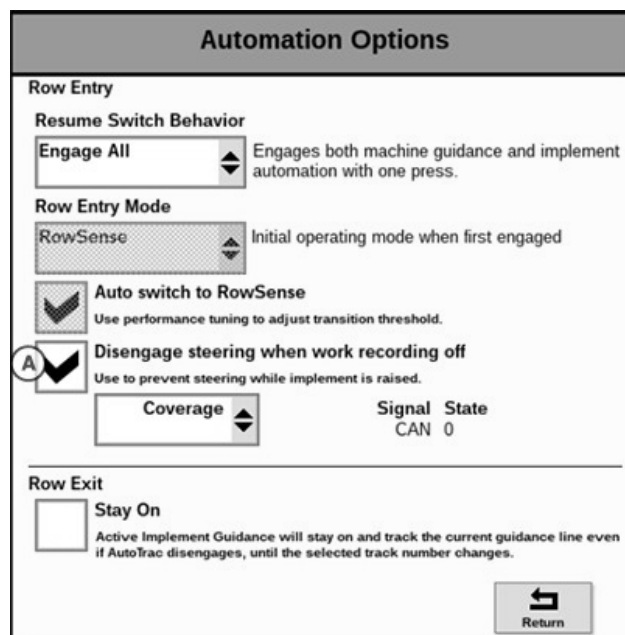


PC27869—UN—28FEB20

A—AT + työk. työtila

1. Valitse ISOBUS VT -toiminteesta Toiminnevalitsin 1100.
2. Valitse joko Työkoneen ohjausasetukset -painike tai Työkoneen vaihtajan asetukset -painike.
3. Valitse Kytkemisvaatimus-asetuksen avattavasta valikosta AT + Työk. työtila (A).

Toiminnevalitsin 1100 (UCC2 sarjanro PCXL01C201000—)



PC28809—UN—20SEP22

A—Poista käytöstä ohjauksen valintaruutu

1. Valitse ISOBUS VT -toiminteesta Toiminnevalitsin 1100.
2. Valitse Aktiivinen työkoneen ohjaus -toiminnevalitsin.
3. Valitse Asetukset-välilehdeltä Automaation asetukset.

4. Lisää valinta valintaruutuun Poista ohjaus käytöstä,
kun työn tallentaminen on pois päältä (A).

ch177nn,1685617395656-22-01JUN23

Machine Sync

Machine Sync



PC28763—UN—25AUG22

Machine Sync

John Deere Machine Sync mahdollistaa liikkeen yhteensopivien koneiden välillä. Machine Sync käyttää AutoTrac-ohjausta seuraajan ohjaamiseen perusasentoon suhteessa johtajaan. Nostin pysyy tässä sijainnissa käytön aikana. Machine Sync säilyttää pitkittäis- ja sivuttaissuuntaiset siirtymät johtajan ja nostimen välillä hyödyntäen StarFire-vastaanottimista saatavaa tietoa. Tiedot siirtyvät langattomasti koneiden välillä modulaarisen telematiikkaportin (MTG) 4G LTE:n avulla kaikkiin koneisiin.

Machine Sync ei käytä matkapuhelinviestintää.

Siirtyminen John Deere Machine Synciin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse John Deere Machine Sync -sovellus.

Vaatimukset

Jotta John Deere Machine Sync toimisi, seuraavien vaatimusten on täyttyvä:

Verkkovaatimukset

John Deere Machine Sync edellyttää tiedon siirtoa johtaja- ja nostinkoneiden välillä. Sekä johtaja että nostin on yhdistettävä samaan langattomaan verkkoon. Johtaja voi luoda verkon John Deere Machine Sync -sovelluksessa tai Wireless Settings -sovelluksessa. Nostin liittyy johtajan verkkoon John Deere Machine Sync -toiminteen avulla.

Lisätietoa langattoman verkon määrittämisestä ja siihen liittymisestä on Wireless Settings -sovelluksessa.

Johtajan vaatimukset

HUOMAA: Päivitä ohjelmisto viimeisimpään versioon.

- Koneessa on oltava 4600 CommandCenter -näyttö tai universaali 4640-näyttö.
- Koneessa on oltava StarFire 6000- tai StarFire 7000 -vastaanotin jaetulla signaalilla.
- Koneessa on oltava JDLINK-modeemi.
 - JDLINK Boost -yhteyttä tuetaan.
- Koneessa on oltava lisäantennisarja asennettuna.
- Koneessa on oltava Machine Sync -aktivointi.

Nostimen vaatimukset

HUOMAA: Päivitä ohjelmisto viimeisimpään versioon.

- Koneen on oltava traktori.
- Koneessa on oltava 4600 CommandCenter -näyttö tai universaali 4640-näyttö.
- Koneessa on oltava StarFire 6000- tai StarFire 7000 -vastaanotin jaetulla signaalilla.
- Koneessa on oltava MTG 4G LTE.
- Koneessa on oltava lisäantennisarja asennettuna.
- Koneessa on oltava Machine Sync -aktivointi.
- Koneessa on oltava Tractor Implement Automation (traktorin työkoneautomaatiikka) -aktivointi.

HUOMAA: Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään Tractor Implement Automation -järjestelmän aktivointia varten.

- Jos johtaja on joko traktori tai itsekulkeva ajosilppuri, koneessa on oltava MTG 4G LTE -lisäantennisarja asennettuna.

Ennen Machine Syncin käyttöä

Työkonehallinta-toiminne

Varmista, että koneen tiedot, kuten mittaukset ja siirtymät, ovat oikein ja kirjattu näyttöön.

Johtaja

- Varmista, että koneen ja työkoneen profiiliasetukset ovat oikeat.

Nostin

- Tarkista, että koneen tyyppi on traktori.
- Varmista, että koneen siirtymät ovat oikeat.

AutoTrac-toiminne

TÄRKEÄÄ: Koneen törmäysten välttämiseksi Machine Sync ei tue kaaria, jotka ovat yli 0,5 astetta metriä kohti.

Jos johtaja on tiukassa kaarteessa tai sen reitin suuntaa muutetaan, nostin ei voi seurata ja Machine Sync poistuu käytöstä. Kun John Deere Machine Sync poistetaan käytöstä, äänimerkki, jota seuraa ilmoitus, kertoo, miksi se poistettiin käytöstä.

HUOMAA: Ennen kuin muutat mitään AutoTrac-ohjauksen tai John Deere Machine Syncin asetuksia, kirjoita nykyiset arvot muistiin.

Johtaja

HUOMAA: Järjestelmä säilyttää Machine Sync -johtajan tilan, kun virta kytketään pois päältä ja takaisin päälle, kehottamatta johtajaa pitämään Machine Syncin käytössä.

- Machine Sync toimii minkä tahansa saatavilla olevan ajolinjan AutoTrac-ohjausmenetelmän kanssa.
- AutoTracia ei vaadita johtajalle.

Nostin

HUOMAA: Järjestelmä kehottaa seuraajaa pitämään Machine Syncin käytössä vain, jos se oli käytössä viimeisen virtajakson aikana.

HUOMAA: Machine Syncin käytön vaihtopainike on oletusarvoisesti päällä kehotteessa.

- Hienosäädä AutoTrac-ohjauksen eteenpäinohjauksen säädöt kaikille koneille yksitellen ennen Machine Syncin käyttöä.

Jakaminen-toiminne

Jakaminen-toiminne tarjoaa lisätiedonsiirtoa johtajan ja nostimen välillä.

HUOMAA: Jakamisen on oltava käytössä sekä johtajan että nostimen näytöissä. Oikotie Jakaminen-toiminteeseen löytyy Machine Syncin Informaatio ja asetukset -sivulta.

Johtaja

- Varmista, että jakaminen on valittu käyttöön, jotta voit käyttää Tietojen jakaminen pellolla -ominaisuuksia.
- Varmista, että kaikki ryhmän 4. sukupolven näytöt määritetään samaan työtunnukseen.

Nostin

- Varmista, että jakaminen on valittu käyttöön, jotta voit käyttää Tietojen jakaminen pellolla -ominaisuuksia.
- Varmista, että kaikki ryhmän 4. sukupolven näytöt määritetään samaan työtunnukseen.
- Varmista, että työkoneneen profiiliin työkonhallintaan on määritetty johtajan mukainen toimintatyyppi.

Seuraavat tiedot siirretään johtajan ja seuraajan välillä jakamista käytettäessä:

- Käyttäjän nimi kartalla
- Johtajan automaattinen valinta
- Viljasäiliön täyttötaso
- Tyhjennyskierukan tila
- Verkon salasanat jakaminen
- Peittokartan jakaminen

Viljasäiliön täyttötaso ja tyhjennyskierukan tila näytetään valitun johtajan ruudussa Machine Sync -toiminteen pääsivulla. Näitä tilakuvakkeita voi tarkastella myös aloitussivulla valitsemalla yhden Machine Sync -johtajaluettelon työskentelysivumoduuleista Näytönvalitsin-toiminteesta.

Jakaminen JDLINK Boost -yhteydellä

Kun johtaja ja seuraaja ovat 50 metrin (165 ft) päässä toisistaan, Wi-Fi-yhteyden jakaminen poistetaan käytöstä. Yhteystoiminnot, kuten reaaliaikaisten tietojen seuranta, etänäytön käyttö ja peltotietojen jakaminen, eivät ole tällöin käytettävissä.

HUOMAA: Tiedot säilyvät ennallaan tänä aikana ja jaetaan isännän kanssa, kun yhteys muodostetaan uudelleen.

Käytöstäpoiston parhaat käytännöt

Kun ohjauspyörää käännetään Machine Syncin käytöstä poistamiseksi, seuraajan määritetty nopeus muuttuu vastaamaan johtajan viimeistä tunnettua nopeutta. Jotta traktorin asetettua nopeutta ei tarvitsisi nollata joka kerta ja jotta nollauksessa ei ole viivettä, kun Machine Sync poistetaan käytöstä, seuraavia käytöstä poistamisen menetelmiä suositellaan:

- Traktorissa, jossa on PST-vaihteisto, säädä vaihdevipua ylös, valitse Nopeusasetus 1- tai Nopeusasetus 2 -painike, jolle on määritetty nykyistä suurempi nopeus, tai vieritä nopeuden säätöpyörää ylöspäin.
- Traktorissa, jossa on IVT- tai EVT-vaihteisto ja lineaarivipu, siirrä ajonopeusvipu manuaalisesti F1-asennosta F2-asentoon tai suurennas asetusnopeutta käyttämällä nopeuden säätöpyörää.
- Traktorissa, jossa on IVT- tai EVT-vaihteisto ja CommandPro-vipu, mikä tahansa vivun liike (myös taaksepäin) poistaa nopeuden automatiikan käytöstä.

ch177nn,1740666629982-22-27FEB25

Yhteensopivuus John Deere Machine Syncin kanssa

John Deere -traktoreiden yhteensopivuus:

HUOMAA: 6R-sarjan traktorit, joissa on CommandPRO, ovat yhteensopivia 4. sukupolven näytön Machine Sync -toiminnon kanssa vain MFTCU-hyötykuorman AL229483A asennuksen kanssa.

HUOMAA: 8x30T- ja 9x30T-koneet eivät ole yhteensopivia Machine Syncin kanssa.

- 6R (IVT)

- 7M (CQT) mallivuosi 2024 ja uudempi
- 7R (IVT, CQT ja e23)
- 8R (EVT, IVT, PST ja e23)
- 8RT (EVT, IVT, PST ja e23)
- 8RX (EVT, IVT ja e23)
- 8x30 (IVT ja PST)
- 9R (PST)
- 9RT (PST)
- 9RX (PST)
- 9x30 (PST)

EVT (sähköinen portaaton vaihteisto)

IVT (portaaton vaihteisto)

CQT (CommandQuad II -vaihteisto)

PST (PowerShift-vaihteisto)

e23 (23-nopeuksinen PowerShift-vaihteisto Efficiency Manager -toiminnolla)

John Deere -puimureiden yhteensopivuus:

- S-sarja
- T-sarja
- W-sarja
- X-sarja
- 50-, 60- ja 70-sarjat

HUOMAA: 70-sarjaa varten tarvitaan lisäsarja, jotta viljasäiliön täyttötiedot näkyvät.

John Deeren itsekulkevien ajosilppureiden yhteensopivuus:

- 8000
- 9000

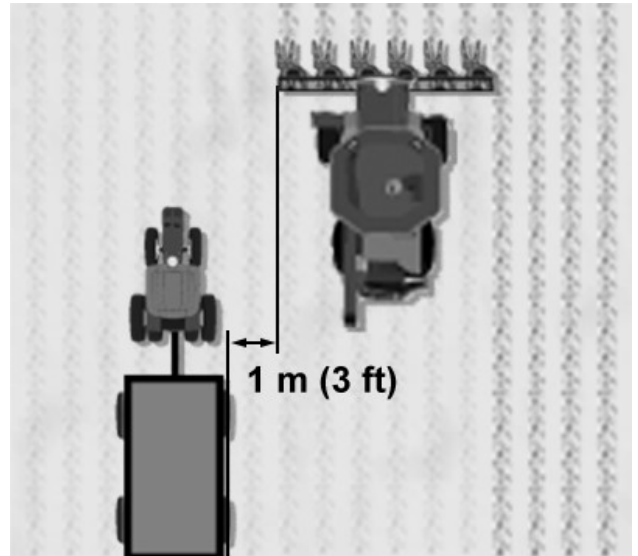
Machine Sync ei ole yhteensopiva seuraavien kanssa:

- 4600 CommandCenter -version 1 prosessori
- Alkuperäinen GreenStar, GreenStar 2 1800 ja GreenStar 2 2600
- GreenStar 3 2630 -näyttö, kun käytössä on 4600 CommandCenter
- MTG 2G ja MTG 3G
- Koneen radioviestintälaitte (MCR)
- Alkuperäinen StarFire-, StarFire 300- ja StarFire iTC -vastaanottimet

Vastuuvapautuslausekkeet:

⚠ HUOMIO: Vältä loukkaantumisen tai onnettomuuden vaara. Ole valppaana ja ohjaa tarvittaessa itse ohjauspyörällä. John Deere Machine Sync ei havaitse esteitä tai sivullisia, eikä estä niihin törmäämistä.

⚠ HUOMIO: Vältä loukkaantumisen tai onnettomuuden vaara. Kun ajat johtajan takana, ole valppaana ja ohjaa tarvittaessa itse johtajan äkkipysähdysten varalta. Machine Sync ei pysäytä seuraajaa täysin.



PC25909—UN—05JUL18

- Machine Sync ei ole tarkoitettu tukemaan minkään koneen tai laitteen osan käyttämistä alle 1 metrin (3 ft) päässä muista koneista tai laitteista.
- Machine Sync ei sovi käytettäväksi päätykäännöksissä.
- Machine Sync ei kompensoi koneiden välisiä kaltevuuseroja.
- Machine Syncin käyttöä ei tueta, jos johtajan nopeus on yli 16,0 km/h (10 mph).
- Konesynkronoinnin käyttöä ei tueta, jos nopeus on yli 0 km/h (0 mph).

HUOMAA: Haun tai reitittämisen vähimmäisnopeusvaatimus 9-sarjan niveltraktoreille on 2 km/h (1.2 mph).

John Deere Machine Syncin paras suorituskyky saavutetaan seuraavasti:

- Suora reitti on tarkempi kuin kaareva reitti.
- Alhaiset nopeudet ovat tarkempia kuin korkeat nopeudet, kun käytössä ei ole suora reitti.
- Loivasti kaarevat reitit ovat tarkempia kuin tiukalla kääntösäteellä tehdyt.
- Edellä mainituissa tilanteissa perävaunullisten traktorien suorituskyky vaihtelee enemmän kuin muiden mallien.

- Machine Sync edellyttää AutoTrac-lisäasetusten muokkaamista optimaalista suorituskyykyä varten.

Jaetun signaalin avulla StarFire-vastaanottimet voivat jakaa tietoa, kun ne yhdistetään Machine Sync -sadonkorjuuautomaatiikan avulla. Tämän ansiosta kaksi koneen vastaanotinta voivat maksimoida järjestelmän suorituskyydyn sadonkorjuun aikana. Seuraava taulukko kuvaa tämän järjestelmän odotettua tarkkuutta:

Leikkuupui- murin vastaanotti- men aktivaatiotaso	Viljavaunut- raktorin vastaanotti- men aktivaatiotaso	Järjestelmän kokonaistark- kuustaso	Kahden vastaanotti- men välinen suhde
SF1	SF1	SF1	RTK
SF3 / SF2	SF1	SF3 / SF2	RTK
SF3 / SF2	SF3 / SF2	SF3 / SF2	RTK
RTK	SF1	RTK	RTK
RTK	SF3 / SF2	RTK	RTK

Jaettu signaali on yhteensopiva saman- tai erimallisten vastaanottimien kanssa. Machine Syncin käyttö on pakollista, elleivät seuraavat ehdot täyty sekä johtajan että seuraajan kohdalla:

- StarFire 7000 -vastaanotin tai uudempi
- SF-RTK -korjaus molemmissa vastaanottimissa

ch177nn,1740635186056-22-27JUN25

Machine Sync -hallintalaitteet

HUOMAA: Kaikki liikkumiseen liittyvät asetukset estetään, kunnes RDC-istunto on valmis.

Aloituspiste

TÄRKEÄÄ: Aloituspiste luodaan automaattisesti työkonehallintasovelluksen asetusten ja toimintavyöhykkeen mukaan. Varmista ennen Machine Syncin käyttämistä, että kaikki koneen ja työkoneen asetukset ja siirtymät ovat oikeat.

HUOMAA: Aseta aloituspiste -painike on käytettävissä vain, kun nostin on toimintasäteen sisässä. Toimintavyöhyke näkyy kartassa rajana.



PC28764—UN—25AUG22

Aloituspiste on piste, jossa järjestelmä ohjaa seuraajan sallimaan tuotteen purkamisen. Aloituspiste luodaan automaattisesti työkonehallintasovelluksen asetusten ja toimintavyöhykkeen muodon perusteella.

Oletusaloituspiste on yksilöity johtajan ja seuraajan asetusten mukaan.

Tallenna muu kuin oletuksena asetettu aloituspiste valitsemalla Aseta aloituspiste -painike.

HUOMAA: Käyttäjän määrittämä aloituspiste voi hävitä, jos näyttö liitetään eri koneeseen, valitaan eri koneen profiili tai jokin osa poistetaan tai vaihdetaan. Varmista, että käyttäjän määrittämä aloituspiste asetetaan ennen käyttöä.

Useita aloituspisteitä



PC28765—UN—25AUG22

Asetus-/kytkentätilan vaihto

Seuraaja voi luoda useita aloituspisteitä tietoihin ja asetuksiin. Kullekin aloituspisteelle määritetään automaattisesti numero.

Kun haluat asettaa aloituspisteen, vaihda asetus-/kytkentätilan vaihtaja asetustilaan ja valitse sitten aloituspisteen numero. Aloituspiste asetetaan seuraajaan sijaintiin.

Kun haluat vaihtaa aktiivisen aloituspisteen, vaihda asetus-/kytkentätilan vaihtaja kytkentätilaan ja valitse sitten aloituspisteen numero. Kun AutoTrac on kytketty käyttöön, nostin seuraa ajolinjaa valittuun aloituspisteeseen.

Peilaus

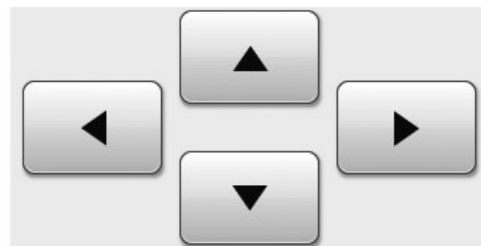
U-muotoisen vyöhykkeen toisella puolella asetetut aloituspisteet peilataan automaattisesti myös toiselle puolelle, kun seuraaja on siirtynyt toiselle puolelle. Tämä toiminto aktivoituu, kun seuraavat toiminnot on otettu käyttöön Machine Sync -asetuksissa:

- U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus on käytössä.
- Hallittu liikenne -tila on käytössä.
- Useita aloituspisteitä -asetus on käytössä.

Nopeusherkkyys

Määritä nopeusherkkyys on Machine Syncin lisäasetuksissa. Seuraajan nopeudensiirroista asteittaisempia tai aggressiivisempia nopeusherkkyyttä säätämällä.

Pienet muutokset



PC28082—UN—28JUL20

Painikkeet

Machine Sync antaa johtajan ja seuraajan siirtää seuraajaa hieman, jotta materiaali jakautuu tasaisesti purkuvaunuun.

Pieni lisäys on etäisyys, jonka seuraaja liikkuu joka kerta, kun työntökatkaisin valitaan. Linja- ja sivulisäyksen mittaa voi säätää informaatiota ja asetuksia muokkaamalla.

HUOMAA: Työntökatkaisimilla tehtyjä säätöjä ei tallenneta, ellei Tallenna lisäykset seuraavaa yhteyttä varten -asetus ole päällä informaatiossa ja asetuksissa.

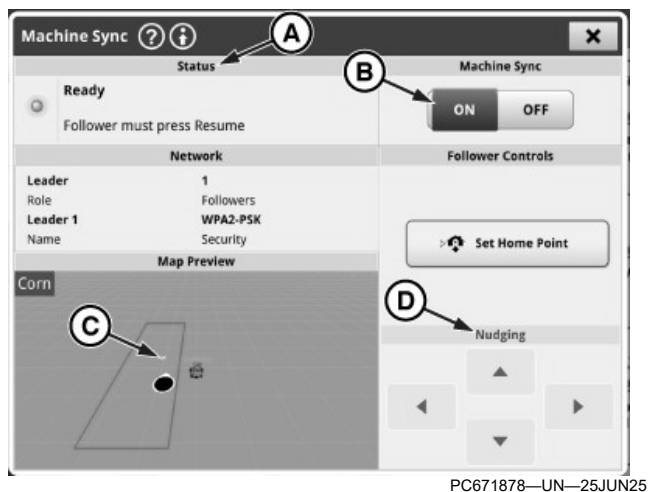
Automaattinen purku



Automaattinen purku voidaan ottaa käyttöön tai poistaa käytöstä Machine Syncin lisäasetuksissa. Toiminto käyttää stereokameraa ja siirtää jyvävaunua automaattisesti eteen- tai taaksepäin, kunnes se on täytetty.

ZIDXK1X,1750250576279-22-26JUN25

Machine Syncin käyttäminen – Johtaja



A—Konesynkronointiohjelman tila
B—Pääohjaus-vaihtokytkin
C—Aloituspiste
D—Painikkeet

Johtaja – Ei valmis

John Deere Machine Syncin tila (A) on edelleen "ei valmis", kunnes nostin on toimintasäteen sisällä. Tilanosoitimen väri on oranssi.

HUOMAA: Toimintasäde näkyy, kun nostin ja johtajat ovat yhteydessä toisiinsa.

Master-vaihtopainikkeen (B) on oltava käytössä, jotta John Deere Machine Sync toimisi.

HUOMAA: John Deere Machine Sync on otettava käyttöön jokaisen virran katkaisun ja kytkennän jälkeen.

HUOMAA: Langattomista reitittimistä, radiopuhelimista (CB), lisäsähkömoottoreista, kaukosäätimistä, Bluetooth-laitteista tai antennista tulevat häiriöt voivat aiheuttaa signaaliongelmia. Signaaliongelmien voi estää alkuyhdistämisen tai aiheuttaa viestintäviiveistä johtuvia aikakatkaisuja. Jos seuraaja on toimintasäteellä, eikä johtaja havaitse sitä, pyydä apua John Deere -jälleenmyyjältä.

Johtaja – Valmis

Kun nostin ja johtaja ovat paikallaan ja valmiina seuraamaan, John Deere Machine Sync siirtyy valmis-tilaan. Tilanosoitin muuttuu vihreäksi.

Johtaja – Hakeminen

Machine Syncin tilaksi muuttuu Haetaan, kun seuraaja on toimintasäteen sisällä ja AutoTrac-aktivointikatkaisinta on painettu. Tilanosoitin muuttuu siniseksi.

HUOMAA: Kun Machine Sync on haku-/seurantatilassa, seuraavat toiminnot on poistettu käytöstä:

- Ajolinjan vaihto (ajolinjan AutoTrac-ohjaus)
- Vaihdot (kaikki ajolinjatyyppit)
- Sivuttaiset siirtymät (hydrauliikan hallintakahvan määrityspainikkeiden painaminen)

HUOMAA: Machine Sync -tila ei vaikuta RowSense-vaihtoihin.

Johtaja – Seuranta

John Deere Machine Syncin tilaksi muuttuu Seuranta, kun nostin saavuttaa aloituspisteensä (C).

Nostin seuraa nyt johtajaa. Kun johtajan suunta tai nopeus vaihtuu, seuraaja seuraa johtajan muutoksia.

Johtaja voi nyt purkaa seuraajan viljavaunuun.

Valitse tarpeen mukaan lisäyspainikkeet (D), joilla seuraajan sijaintia voidaan säätää.

Johtajan toimintavyöhykkeen asetukset

HUOMAA: U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus voidaan ottaa käyttöön Informaatio ja asetukset -kohdassa.

HUOMAA: U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus ei sovellu johtavalle leikkuupuimurille.

Kun koneen tyypiksi työkonehallinnassa on asetettu puimuri, leikkuupuimuri tai muu, Machine Sync käyttää oletusarvoisesti vasemmalta ohjattavaa toimintavyöhykettä. Kaikilla muilla konetyypeillä käytetään oletusarvoisesti U-muotoista toimintavyöhykettä.

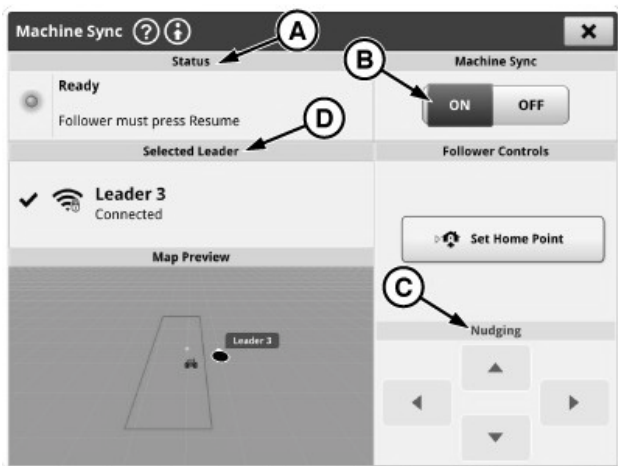
Kun U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus -asetus on käytössä, toimintavyöhyke on U:n muotoinen. Kun U-muotoisen toimintavyöhykkeen ohitus -asetus on pois käytöstä, toimintavyöhyke on vain konene vasemmalla puolella. U-muotoisella toimintavyöhykkeellä sisälevyden ja -pituuden voi säätää johtajan tiedoista ja asetuksista.

Toimintavyöhykkeen kokonaispituutta voidaan säätää muuttamalla toimintavyöhykkeen etureunan ja toimintavyöhykkeen takareunan arvoja. Oletusarvot:

- Etureuna 25 m (82 ft)
- Takareuna 20 m (65,6 ft)

ZIDXK1X,1750250709090-22-18JUN25

John Deere Machine Syncin käyttö – Nostin



PC671877—UN—09JUN25

- A—Konesynkronointiohjelman tila
 B—Pääohjaus-vaihtokytkin
 C—Painikkeet
 D—Valittu johtaja -ruutu

Nostin – Ei valmis

John Deere Machine Syncin tila (A) on edelleen "ei valmis", kunnes nostin on toimintasäteen sisällä ja valmis seuraamaan. Tilanosoitimen väri on oranssi.

HUOMAA: Toimintasäde näkyy, kun nostin ja johtaja ovat yhteydessä toisiinsa.

Master-vaihtopainikkeen (B) on oltava käytössä, jotta John Deere Machine Sync toimisi.

HUOMAA: John Deere Machine Sync on otettava käyttöön jokaisen virran katkaisun ja kytkennän jälkeen.

Nostin – Valmis

Kun nostin ja johtaja ovat paikallaan ja valmiina seuraamaan, John Deere Machine Sync siirtyy valmis-tilaan. Tilanosoitin muuttuu vihreäksi.

Nostin – Haetaan

Machine Syncin tilaksi muuttuu Haetaan, kun seuraaja on toimintasäteen sisällä ja AutoTrac-aktiivointikatkaisinta on painettu. Tilanosoitin muuttuu siniseksi.

Nostin – Seuranta

Machine Syncin tilaksi muuttuu Ajolinjan ohjaus, kun nostin saavuttaa aloituspisteensä.

Nostin seuraa nyt johtajaa. Kun johtajan suunta tai nopeus vaihtuu, seuraaja seuraa johtajan muutoksia.

Johtaja voi nyt purkaa seuraajan viljavaunuun.

Valitse tarpeen mukaan lisäyspainikkeet (C), joilla seuraajan sijaintia voidaan säätää.

Viljasäiliön täyttötaso ja tyhjennyskierukan tila näytetään valitun johtajan ruudussa (D).

Käytön aikana nopeutta saa säätää ainoastaan kaasulla. Vaihteen vaihtaminen käytön aikana kytkee John Deere Machine Syncin pois käytöstä.

9R- ja 6R-traktorien automaattisen nopeudensäädön vuoksi on suositeltavaa käyttää kyseisiä koneita täydellä kaasulla, kun John Deere Machine Sync on käytössä.

Toiminto voidaan kytkeä pois käytöstä siten, että traktorin käyttäjä kääntää ohjauspyörää, nostaa koneen vaihdenopeuden asetusta tai pysäyttää koneen.

HUOMAA: Varmista, että seuraajan vaihde on tarpeeksi suuri, jotta seuraaja pystyy ylläpitämään johtajan nopeutta.

Hallittu liikenne -tila

HUOMAA: Kun Hallittu liikenne -tila on käytössä, vasemman- ja oikeanpuoleiset työntökatkaisimet eivät ole käytössä.

Hallittu liikenne -tila otetaan käyttöön Informaatio ja asetukset -toiminteessa.

Kun Hallittu liikenne -tila on käytössä, seuraaja kulkee ajolinjan ohjausviivaa pitkin ja johtaja ohjaa sen nopeutta. Jos aloituspiste ei ole ajolinjan ohjauslinjalla, nostin kulkee samansuuntaisesti aloituspisteen kanssa ajolinjan ohjauslinjalla pysyen.

Kun Hallittu liikenne -tila on käytössä, aloita aktiivisen ajolinjan ohjauslinjan seuranta käyttämällä AutoTrac-

aktivointikatkaisinta kerran. Kun nostin on toimintavyöhykkeellä, synkronoi nopeus johtajan mukaiseksi käyttämällä AutoTrac-aktivointikatkaisinta uudelleen.

HUOMAA: Jos johtaja ja nostin kulkevat eri ajolinjan ohjauslinjoja pitkin, nostin ei välttämättä kulje samansuuntaisesti johtajan kanssa.

ZIDXK1X,1750250732713-22-18JUN25

Pellot ja rajat

Pelto- ja rajasarjat



PC28766—UN—25AUG22

Pelto- ja rajasarjojen toiminne

Peltojen nimiä käytetään tietojen järjestämiseen niin, että tietojen, kuten ajolinjojen, löytäminen ja käyttäminen on helpompaa. Peltonimien käyttö on valinnaista, ja määrittelemättömien nimien kohdalla näkyy "---".

Pelto- ja rajasarjojen toiminteen avulla voit tehdä seuraavia:

- Valita pellon sijainnin nimen kaikkia muita sovelluksia varten.
- Luoda asiakkaan, maatilan tai pellon nimen.
- Vaihtaa asiakkaan, maatilan tai pellon nimen.
- Liittää pellon toiseen maatilaan tai asiakkaaseen.
- Poistaa asiakkaan, maatilan tai pellon.
- Luoda rajoja ja rajasarjoja.

Määritä nykyinen sijainti valitsemalla Asiakas-, Maatila- ja Pelto-ruudut ja valitse kaikissa muissa toiminteissa käytettävä pellon nimi.

HUOMAA: Tietojen tallentaminen oikean asiakkaan, tilan ja pellon alle on pakollista, jos tietoja hallinnoidaan John Deere -toimintokeskuksen avulla.

Ajolinjan ohjaukseen integrointi

- Pelto voidaan yhdistää ajouraan, kun ajouraa luodaan tai muokataan.
- Ohjausreittien luetteloa voidaan suodattaa pellon nimen mukaan.

Työsivumoduuli

Sijaintimoduuli Pellot-sovellukseen on saatavana Ulkoasun hallinta -sovelluksessa. Se sijaitsee ohjauksen oletussuoritusvillalla ja voidaan lisätä mihin tahansa suoritusvilluun.

Valitse pelto Sijainti-moduulista, jos haluat

- Suodattaa ohjauksen reittiluetteloa.
- Osoittaa uusia linjoja peltoon niitä luotaessa.
- Aloittaa uudet työtiedot tai jatkaa aiempia.

Siirry Pelto- ja rajasarjoihin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.

3. Valitse sovellus "Pellot".

AL70325,0000602-22-08JUL25

Asiakkaiden, maatilojen ja peltojen hallinta Peltojen organisointi



PC28767—UN—25AUG22

A—Asiakas
B—Maatila
C—Pelto

Käytä seuraavaa hierarkiaa tietojen organisoimisen apuna:

- Asiakkaat (A) ovat rakenteen ylimmällä tasolla.
- Maatilat (B) ovat rakenteen keskitasolla. Maatila voidaan liittää asiakkaaseen.
- Pellot (C) ovat rakenteen perustasolla. Pelto voidaan määrittää maatilalle ja asiakkaalle.

Tiukka hierarkia ei ole tarpeen, ja on mahdollista käyttää vain peltojen nimiä ja jättää maatilojen ja asiakkaan nimet tyhjäksi. Edes peltojen nimiä ei ole välttämätöntä käyttää.

Näihin päätöksiin vaikuttaa säilytettävien tietojen määrä. Jos tietoja on paljon, peltojen löytäminen edellyttää tarkempaa rakennetta.

HUOMAA: John Deeren aiemmissa näytöissä kartat ja opastusviivat tallennettiin pellon nimen perusteella. 4. sukupolven näytössä tiedot tallennetaan pituus- ja leveysasteina. Pellon nimeä tarvitaan vain tietojen suodattamiseen.

Nimien valinta ja suodatus

Voit etsiä peltoja asiakkaiden, maatilojen ja peltojen hierarkiasta valitsemalla asiakkaan ja maatilan.

1. Valitse Asiakas-välilehti.
2. Valitse luettelosta asiakas. Asiakkaan nimi tulee näkyviin Asiakas-välilehteen.
3. Maatila-välilehti tulee automaattisesti näkyviin. Luettelossa näkyvät vain asiakkaaseen liitetyt maatilat.
4. Valitse luettelosta maatila. Maatilan nimi tulee näkyviin Maatila-välilehteen.
5. Pelto-välilehti tulee automaattisesti näkyviin. Luettelossa näkyvät vain asiakkaaseen ja maatilaan liitetyt pellot. Valitse pelto.

Suodattimen poistaminen

Poista suodatin valitsemalla Poista valinnat -painike.

Nimien luominen ja muokkaaminen

HUOMAA: Asiakkaiden, maatilojen ja peltojen nimiä ei tule muuttaa tietojen tallennuksen jälkeen. Jos nimi on vaihdettava, tee se muissa kohdissa, kuten John Deere -toimintokeskuksessa.

Asiakkaan, maatilan ja pellon nimeä ei voi kopioida. Eri asiakkailla ja farmeilla on oltava ainutkertaiset nimet.

Asiakas- ja Maatila-välilehdet

Kun Asiakas- tai Maatila-välilehdet on valittu, valitse muokauspainike sivun alaosasta, jotta näkyviin tulee Muokkaa asiakasta- tai Muokkaa maatilaa -luettelo.

Valitse kummasta tahansa luettelosta yksi asiakkaan tai maatilan nimi muokattavaksi tai valitse Uusi-painike sivun alaosasta luodaksesi uuden nimen.

Pelto-välilehti

Kun Pelto-välilehti on valittu, korosta pellon nimi ja valitse muokauspainike, jotta voit muokata peltoa. Jos haluat luoda uuden nimen, valitse Uusi-painike sivun alalaidasta.

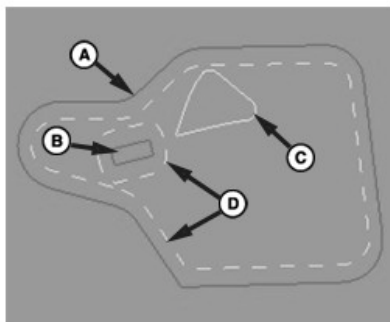
Nimien poisto

Poista nimi muokkaamalla asiakasta, maatilaa tai peltoa, ja valitse poistopainike muokkaussivulta.

- Asiakkaan poistaminen poistaa myös kaikki tähän asiakkaaseen liitetyt maatilat ja pellot.
- Maatilan poistaminen poistaa myös kaikki siihen liitetyt pellot.

AL70325,00005E4-22-08JUL25

Pellon rajat



PC28768—UN—25AUG22

- A—Ulkoraja (vaaleanpunainen)
 B—Ohittamaton sisäraja (vaaleanpunainen)
 C—Ohitettava sisäraja (keltainen)
 D—Päisteen raja (keltainen)

Ulkoraja (A) merkitsee pellon ulkoreunan.

HUOMAA: Sisärajojen luominen ja käyttäminen edellyttää ulkorajaa.

Sisärajat merkitsevät pellon tärkeät alueet. Nämä rajat voivat olla joko ohittamattomia (vaaleanpunainen) (B) tai ohitettavia (keltainen) (C). Kulkukelvoton raja on esimerkiksi kaivo ja kuljettava esimerkiksi vesireitti.

Pientareen raja (keltainen katkoviiva) (D) merkitsee pellon alueita, joilla on päätyviä rivejä tai kääntörivejä. Ne luodaan ulkorajan sisäpuolelle ja ohittamattomien sisärajojen ympärille.

Kun rajoja käytetään Osiohallinta-toiminteen kanssa, rajat estävät tuotteen levittämisen pellon merkittyjen alueiden sisäpuolelle ja pellon ulkopuolelle.

Alueen laskeminen

Arvioitu raja-alue lasketaan litteältä, kaksiulotteiselta tasolta. Kaikki aktiiviset sisäraja-alueet vähennetään ulkoraja-alueelta. Korkeusmuutoksia ei käytetä raja-alueen laskemiseen.

Töiden kokonaissumma sisällyttää korkeusmuutoksia alueen töiden kokonaissummaan. Laskentaerojen vuoksi raja-alue ja töiden kokonaissumma poikkeavat toisistaan.

Rajan luomiseen peittokartan avulla vaaditaan seuraavat asiat:

- Pellon nimi
- Peittokartta, jossa katteessa ei ole aukkoja pellon ulkoreunan ympärillä

Autonomiarajan luominen edellyttää seuraavaa:

- Pellon nimi
- Ajettu raja
- StarFire 7000-/7500 -vastaanotin ja SF-RTK-/RTK-signaali

Mahdollinen autonomiaraja

Mahdollinen autonomiaraja on laadukas raja, joka sisältää toistettavuusominaisuudet ja joka tallennetaan siten, että se täyttää autonomian käytölle asetetut turvallisuusvaatimukset.

Nämä rajat ovat ajettuja rajoja, jotka on tallennettu StarFire 7000-/7500 -vastaanottimella ja 4. sukupolven tai G5-näytöllä, jotta koko pellon automaation ja autonomian edellyttämä tarkkuus ja toistettavuus toteutuvat. Datuntiedot kerätään ja tallennetaan yhdessä niiden pisteiden kanssa, jotka olivat voimassa ajettun rajan tallennuksen aikana.

Mahdolliset autonomiarajat näkyvät sinisenä, ja rajan nimen tai tyyppin vieressä on sininen autonomiakuvake.

Autonomiaan soveltumattomat rajat näkyvät oranssina, ja rajan nimen tai tyyppin vieressä on musta autonomiakuvake.

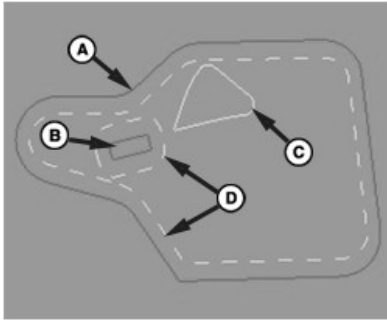
Rajasarjat

Rajasarjojen avulla käyttäjä voi luoda erilaisia

toiminnallisia rajoja eri työtehtävissä käytettäväksi. Rajasarjat sisältävät ulkorajan ja halutun määrän ulkorajaan liittyviä sisärajoja. Useita rajasarjoja voidaan luoda, tuoda ja viedä vastaavalle asiakkaalle, maatilalle tai pellolle.

ch177nn,1685617524449-22-24MAY24

Pellon rajat



PC28768—UN—25AUG22

- A—Ulkoraja (vaaleanpunainen)
- B—Kulkukelvoton sisäraja (vaaleanpunainen)
- C—Ohitettava sisäraja (keltainen)
- D—Päisteen raja (keltainen)

Ulkoraja (A) merkitsee pellon ulkoreunan.

HUOMAA: Sisärajojen luominen ja käyttäminen edellyttää ulkorajaa.

Sisärajat merkitsevät pellon tärkeät alueet. Nämä rajat voivat olla joko kulkukelvottomia (vaaleanpunainen) (B) tai kuljettavia (keltainen) (C). Kulkukelvoton raja on esimerkiksi kaivo ja kuljettava esimerkiksi vesireitti.

Päisteen raja (keltainen katkoviiva) (D) merkitsee pellon alueita, joilla on päätyviä rivejä tai kääntörivejä. Ne luodaan ulkorajan sisäpuolelle ja kulkukelvottomien sisärajojen ympärille.

Kun rajoja käytetään Osiohallinta-toiminteen kanssa, rajat estävät tuotteen levittämisen pellon merkittyjen alueiden sisäpuolelle ja pellon ulkopuolelle.

Alueen laskeminen

Arvioitu raja-alue lasketaan litteältä, kaksiulotteiselta tasolta. Kaikki aktiiviset sisäraja-alueet vähennetään ulkoraja-alueelta. Korkeusmuutoksia ei käytetä raja-alueen laskemiseen.

Työt yhteensä sisällyttää korkeusmuutoksia työstettyyn kokonaispinta-alaan. Laskentaerojen vuoksi raja-alue ja töiden kokonaissumma poikkeavat toisistaan.

Rajan luomiseen peittokartan avulla vaaditaan seuraavat asiat:

- Pellon nimi
- Peittokartta, jossa peittoalueella ei ole aukkoja pellon ulkoreunan ympärillä

Autonomiarajan luominen edellyttää seuraavaa:

- Pellon nimi
- Ajettu raja
- StarFire 7000-/7500 -vastaanotin ja SF-RTK-/RTK-signaali

Rajasarjat

Rajasarjojen avulla käyttäjä voi luoda erilaisia toiminnallisia rajoja eri työtehtävissä käytettäväksi. Rajasarjat sisältävät ulkorajan ja halutun määrän ulkorajaan liittyviä sisärajoja. Useita rajasarjoja voidaan luoda, tuoda ja viedä vastaavalle asiakkaalle, maatilalle tai pellolle.

Autonomiarajat

Autonomiaraja on korkealaatuinen raja, joka sisältää toistettavuusominaisuudet ja joka tallennetaan siten, että se täyttää autonomian käytölle asetetut turvallisuusvaatimukset.

Autonomiarajojen tulee olla ajettuja rajoja, jotka on tallennettu StarFire 7000/7500 -vastaanottimella ja 4. sukupolven näytöllä tai G5-näytöllä, jotta koko pellon automaation ja autonomian edellyttämä tarkkuus ja toistettavuus toteutuvat. Tiedot kerätään ja tallennetaan yhdessä niiden tietojen kanssa, jotka olivat voimassa ajetun rajan tallennuksen aikana.

Autonomiarajat näkyvät sinisenä, ja rajan nimen tai tyypin vieressä on sininen autonomiakuvake.

Autonomian vaatimukset täyttämättömät rajat näkyvät oranssina, ja rajan nimen tai tyypin vieressä on musta autonomiakuvake.

Katkoviiva kuvaa ennustetta rajan kyseisen segmentin laadusta, jos kuljettaja suorittaa seuraavan käytettävissä olevan toiminnon, kuten Tallenna.

Esimerkiksi tallennuksen aikana katkoviiva yhdistää nykyisen pisteen tallennuksen aloituspisteeseen. Katkoviiva muuttuu siniseksi tai oranssiksi sen mukaan, onko kyseinen segmentti autonominen (sininen) vai ei-autonominen (oranssi), jos raja tallennetaan kyseisenä ajankohtana.

HUOMAA: Nykyisen pisteen tulee olla korkeintaan 100 metrin (329 ft) etäisyydellä tallennuksen aloituspisteestä ja kaikkien vaatimusten on täyttyttävä, jotta segmentti on autonominen (sininen).

Kun tallennus keskeytetään, katkoviiva yhdistää nykyisen pisteen tallennuksen keskeytyspisteeseen. Katkoviiva muuttuu siniseksi tai oranssiksi sen mukaan, onko kyseinen segmentti autonominen (sininen) vai ei-autonominen (oranssi), jos tallennusta jatketaan kyseisenä ajankohtana.

Autonomiarajojen yleiskatsaus

HUOMAA: Autonomiajärjestelmälle käytettävien rajojen on täytettävä autonomian vaatimukset. Katso tämän osan kohta Pellon autonomiarajojen kartoitusta koskevat vaatimukset.

Tarkkojen autonomiarajojen avulla autonomiajärjestelmä toimii turvallisesti ja tarkasti. Pellon rajaa käytetään viitepisteinä näille tuotteille. Tarkkuus on menestyksen ja koneen tarkan hallinnan avain.

Autonomiajärjestelmä käyttää ulkorajana ajettua autonomiarajaa sekä kulkukelvottomia rajoja, jotta pellolla voidaan liikkua turvallisesti pysyen määrätyllä työskentelyalueella.

! HUOMIO: Vältä henkilövahingot tai esinevahingot. Aseta ulkoiset autonomiarajat ja kulkukelvottomat sisärajat vähintään 1,5 m:n (5 ft) etäisyydelle seuraavista:

- asunnot, yksityisomaisuus, rakennukset ja julkiset tiet
- Kaltevalla maalla, joka on yli 11 astetta (20 prosentin kallistuma)
- Reiät, ojat, kaivannot, jyrkät pengermät, vesialueet ja muut pudotuskohdat
- Tuuliturbiinit, sähkötolpat ja center pivot -kastelulaitteet
- Matalalla roikkuvat esineet, kuten sähkökaapelit, oksat ja tukivaijerit
- Propaani- ja maakaasuputket tai varastointi.

TÄRKEÄÄ: Älä luo kapeita väyliä ulkorajalla useiden peltojen yhdistämiseksi.

HUOMAA: Kaikkia vaaraan mahdollisesti johtavia olosuhteita ei ole lueteltu. Ole valpas kaikissa tilanteissa, joissa koneen vakaus saattaa vaarantua, vaarat eivät ole selvästi näkyvissä tai ihmisiä on enemmän lähettyvillä.

TÄRKEÄÄ: Pellon topografia voi vaihdella vuosien ja kausien välillä. Jos näin tapahtuu, pelto on kartoitettava uudelleen. Esimerkkejä: eroosio, ojat, mutavyöryt, vajoamat.

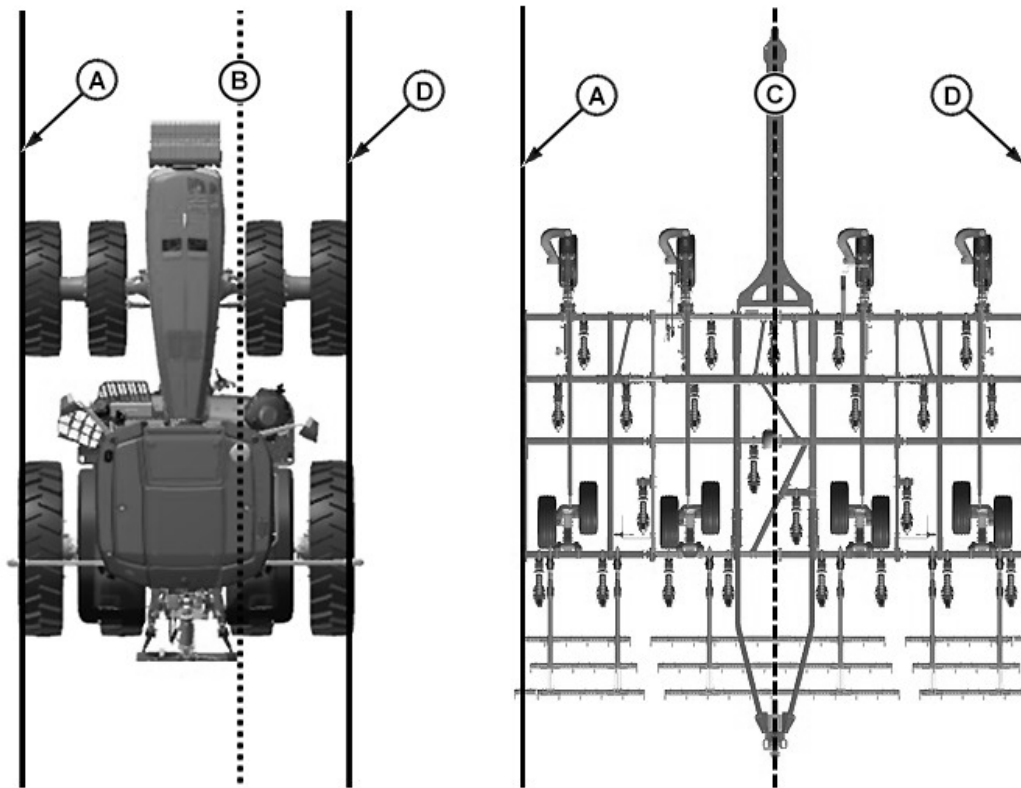
Autonomiarajan tallennuksen siirtymät:

! HUOMIO: Vältä henkilövahingot tai esinevahingot. Jos rajojen siirtymät ja laitteiden mitat ovat virheelliset, koneen reitti voi kulkea vaarallisten alueiden kautta. Tarkasta rajojen siirtymät ja laitteiden mitat ennen kartoitusta.

Autonomiarajan tallennuksen siirtymä voidaan luoda joko koneen GPS:stä tai työkoneseen työskentelypisteestä riippuen siitä, mitä laitteistoa kartoituksessa käytetään. Jos rajaa tallennetaan, kun käytetään konetta ilman työkonetta, käytä koneen GPS:ää. Jos tallennuksessa käytetään vastaanottimella varustettua työkonetta, käytä työkoneseen työskentelypistettä.

- Koneen GPS
 - Universaali StarFire-vastaanotin – Rajan tallennuksen siirtymä mitataan käyttämällä koneen reunan ja vastaanottimen keskiosan välistä etäisyyttä.
 - Integroitu StarFire-vastaanotin – Rajan tallennuksen siirtymä mitataan käyttämällä koneen reunan ja koneen keskiosan välistä etäisyyttä. Käytä kaikissa integroiduissa vastaanottimissa koneen keskiosaa viitepisteinä vastaanottimen sijainnista riippumatta.
- Työkoneseen työskentelypiste – Rajan tallennuksen siirtymä mitataan käyttämällä työkoneseen reunan ja työkoneseen keskiosan välistä etäisyyttä.

HUOMAA: Jos käytössä on universaali vastaanotin, kone tai työkone, varmista, että koneen tai työkoneseen profiilissa on oikeat GPS-sivuttaissiirtymät, jotta rajan sijoitus on tarkka.



Autonomiarajan tallennuksen siirtymän mittaus

APY80353—UN—23FEB23

A—Rungon vasen reuna
B—Koneen universaalin vastaanottimen keskiosaa

HUOMAA: Jos koneen universaalia vastaanotinta ei ole kiinnitetty koneen keskilinjaan, määritä koneen profiiliin sivuttaissiirtymä, jotta kiinnityspaikka on tarkka. Käytä sitten vastaanottimen keskiosaa mitataksesi vasemmalle tai oikealle rajan tallennuksen siirtymää varten.

HUOMAA: Jos työkoneen vastaanotinta ei ole kiinnitetty työkoneen keskilinjaan, muista määrittää sivuttaissiirtymä työkoneen profiilissa, jotta kiinnityspaikka on tarkka. Käytä sitten työkoneen keskilinjaa mitataksesi vasemmalle tai oikealle rajan tallennuksen siirtymää varten. Työkoneen keskilinjän siirtymäarvot sekä vasemmalle että oikealle ovat samat, ja työkoneen vastaanottimen sijainti ei vaikuta rajan tallennuksen siirtymäarvoihin.

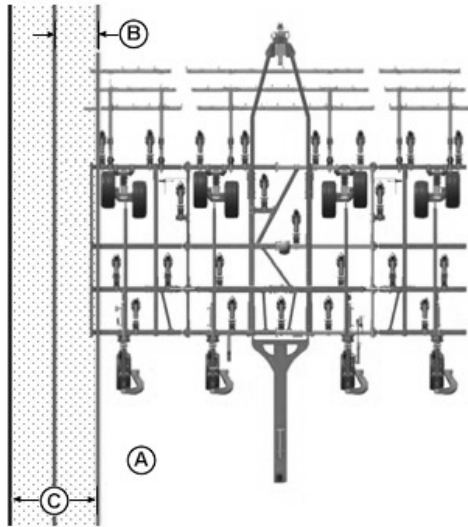
Laitteiston ulottuminen:

Käytön aikana autonomialaitteisto saattaa ulottua fyysisesti (työkone, varoitusvilkut, työkoneen nostolaite, koneen painot jne.) puskurialueelle työskenneltäessä pellolla. Puskurialueelle sallitun ulottumisen määrää valvotaan työtoleranssilla. Työtoleranssin ja

C—Työkoneen keskikohta
D—Rungon oikea reuna

puskurialueen enimmäiskoon välinen etäisyys saattaa vaihdella laitteistotyyppin ja GPS:n laadun mukaan, mutta työtoleranssi ei koskaan ylitä puskurialuetta. Jos laitteisto pysähtyy puskurialueella, muuta laitteiston paikkaa tarvittaessa.

TÄRKEÄÄ: Vältä autonomian toimintahäiriö. Yksityiskohtainen pellon autonomiarajojen kartoitus on olennaista autonomian onnistumisen kannalta. Lisätietoja on tämän osan kohdassa Pellon autonomiarajojen kartoitusta koskevat vaatimukset.



APY80321—UN—21FEB23

Vähimmäisetäisyys vaaroista

- A—Autonomia tai kulkukelvoton raja
B—Työtoleranssi
C—Puskurialue, 1,5 m (5 ft)

Pellon autonomiarajojen kartoitusta koskevat vaatimukset

- **Ajetaan näytössä:** Tarkin tapa kuvata pellon rajat digitaalisesti on ajaa ne fyysisesti samalla, kun GPS-järjestelmä tallentaa koneen sijainnin. Rajat on ajettava ja luotava näytössä. Näytön ulkopuolella luodut tai muokatut rajat eivät toimi autonomiassa.
- **GPS:n tarkkuus:** Jos GPS:n tarkkuus on alle 80 %

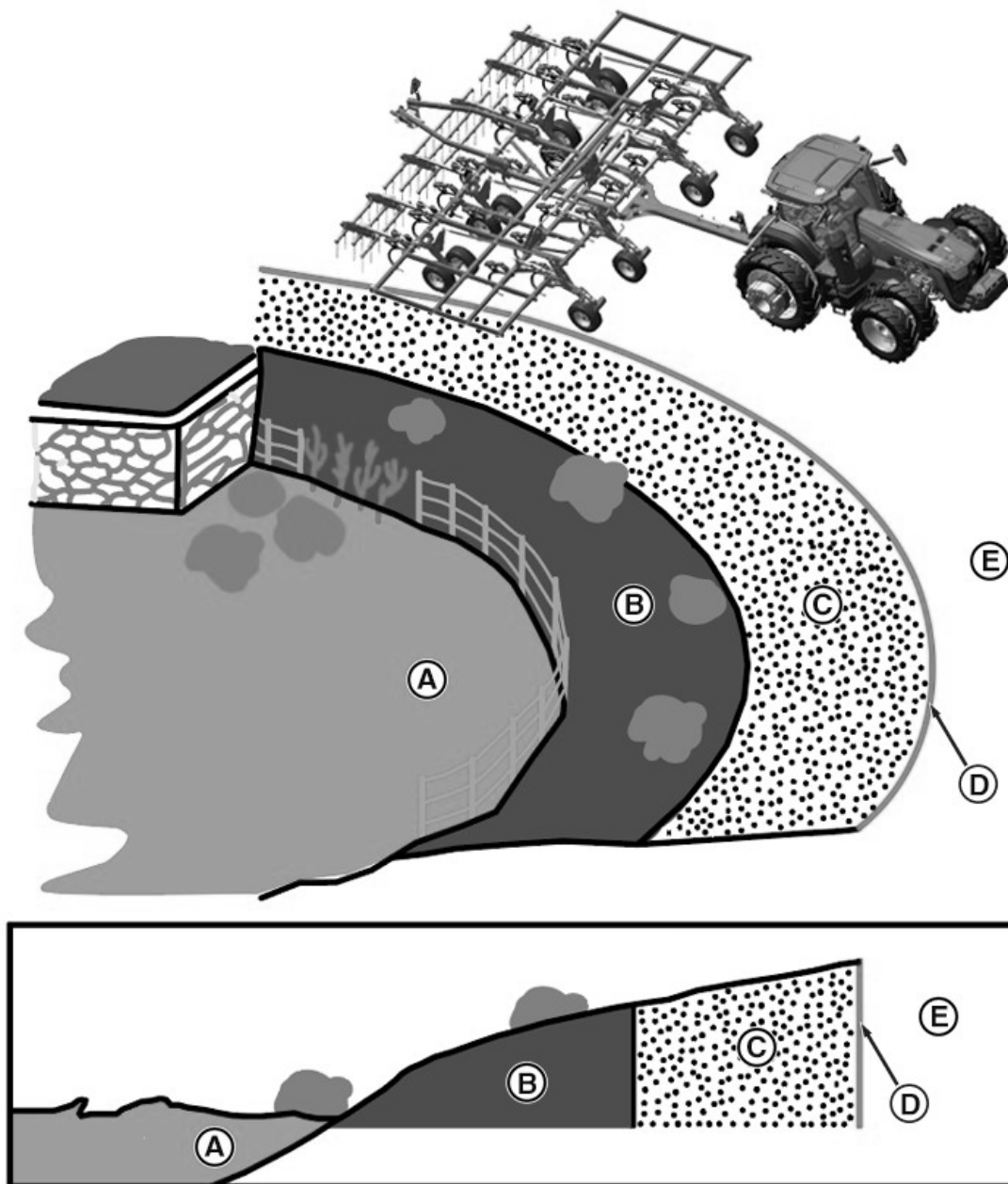
ulkorajan tallennuksen aikana, raja ei täytä autonomian vaatimuksia. Odota signaalin parantumista ja kartoita alue uudelleen.

- **Mitat:** Kun ajettua rajaa tallennetaan, kaikkien laitteiden mittojen ja vastaanottimen mittojen on oltava tarkkoja. GPS:n sivuttaissiirtymä on erittäin tärkeä sen varmistamisessa, että rajan tallennuksen siirtymiä käytetään oikein.

⚠ HUOMIO: Vältä henkilövahingot tai esinevahingot. Jos rajojen siirtymät ja laitteiden mitat ovat virheelliset, koneen reitti voi kulkea vaarallisten alueiden kautta. Tarkasta rajojen siirtymät ja laitteiden mitat ennen kartoitusta.

- **Keskeytys ja jatkaminen:** Käytä kulmissa keskeytys- ja jatkamispainikkeita, kun se on tarpeen rajan tallennuksen keskeyttämiseksi ja jatkamiseksi. Tämä käytäntö estää epätarkkoja rajamuotoja. Koneen on oltava 5 m:n (17 ft) sisällä keskeytyssijainnista, jotta kyseisen segmentin autonomialaatu säilyy. Jos jatkaminen valitaan yli 5 m:n (17 ft) etäisyydellä keskeytyssijainnista, segmentti luokitellaan autonomiiaan kelpaamattomaksi.

HUOMAA: Normaalissa käytössä laitteistot saattavat ulottua hieman puskurialueelle. Tämä on hyväksyttävää. Liian pitkälle ulottuminen (ennen puskurialueen ylittämistä) saattaa saada autonomiajärjestelmän pysähtymään.



Vaarat ja rinteet

APY80302—UN—02FEB23

A—Hätävilkku
B—Hätävilkku
C—Puskuri, 1,5 m (5 ft)

D—Autonomian käytön raja
E—Pellon sisäpuoli

ch177nn,1740733738471-22-01JUL25

Työasetukset, kartoitus ja liput

Työasetukset



Työasetukset

PC28769—UN—25AUG22

Käytä työasetuksia työkonetta, peltoa tai levitettävää tuotetta vaihdettaessa. Työasetussovelluksen sisältämät asetukset vaihtuvat kunkin toiminnon mukaan.

Näytönvalitsin-toiminteella voi lisätä Työasetukset-toiminnevalitsimen pikavalintariville.

Siirry työasetuksiin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Työasetukset-sovellus.

Työyhteenveto

Työyhteenvedossa voit valita toimintotietoja, kuten tuotteen, satotyypin ja kohdenopeuden/käyttöseosmäärän.

Työluettelo

Työluetteloa käyttämällä voit tarkastella ja valita suunniteltuja, jaettuja ja aiemmin suoritettuja töitä.

- Suunniteltu – Valitse tuotu työsuunnitelma ja määritä näyttö aloittamaan työ automaattisesti.
 - Ota automaattinen suoritus käyttöön – Jos tämä on käytössä, suunniteltu työ, jonka peitto on yli 90 %, tai yli 2 viikkoa vanha keskeneräinen työ, poistetaan automaattisesti.
- Jaettu – Valitse työryhmä ja liity siihen, niin voit jakaa peiton, koneen sijainnin ja ajourien tietoja (vain 4600 ja 4640).
- Historia – Valitse aiempia töitä ja jatka niitä.

Uusi työ



Uusi työ -painike

PC28710—UN—25AUG22

Voit tyhjentää valitun pellon työtiedot kartalta valitsemalla Uusi työ -painikkeen. Jos pellon nimeä ei ole valittu, kaikki ilman pellon nimeä tallennetut työtiedot tallennetaan työluetteloon, minkä jälkeen ne tyhjennetään kartasta.

Muut ehdot, jotka aloittavat uuden työn:

- Käyttäjä vaihtaa asiakasta, farmia tai peltoa eikä jatka edellistä työtä.
- Käyttäjä vaihtaa viljelykasvia istutuksen tai keräämisen aikana. Jos yksi tai useampi toiminto on päällä, uusi työ aloitetaan toiminnossa, jota muokattiin.
- Käyttäjä vaihtaa tuotetta tai kuivaa sekoitusta kuiva- tai kaasutoiminnon aikana. Jos yksi tai useampi toiminto on päällä, uusi työ aloitetaan toiminnossa, jota muokattiin.
- Käyttäjä vaihtaa tuotetta tai säiliösekoitusta, kun yksi tai useampi nestetoiminto on aktiivinen. Uusi työ aloitettiin toiminnossa, jota muokattiin.

HUOMAA: Tuotteen tai säiliöseoksen vaihtaminen yhden nesteoperaation aikana ei automaattisesti luo uutta työtä. Tällöin uusi työ tulee luoda painamalla Uusi työ -painiketta.

- Uusi työkone tai alusta tunnistetaan, mikä luo joukon toimintoja, jotka eivät vastaa aiempia toimintasarjoja.
- Aiemmin havaittu työkone tai alusta kytketään pois, ja tilalle luodaan virtuaalinen työkone tai alusta.
- Käyttäjä liittyy jaettuun työryhmään ja yksi seuraavista ehdoista täyttyy.

Kohdenopeus / Määrittäminen



Käyttöseosmäärä

PC28806—UN—29AUG22

Näyttö tukee vain ArcGIS-shapefile-muotoa.

Voit tuoda rajoittamattoman määrän käyttöseosmääriä.

Kussakin käyttöseosmäärässä on rajoittamattomasti aluemääriä.

Aluemäärän koolle ei ole mitattavissa olevaa vähimmäisarvoa.

Monen vyöhykkeen määrävalinta

Valitsemalla Monen vyöhykkeen määrävalinta -tekstiruudun voit valita menetelmän, jota näyttö käyttää tavoitenopeuden asettamiseen yhdellä tai useammalla jaetulla osiolla:

- Suurin – Käyttää suurinta käyttöseosmäärää kaikkien niiden määrien joukosta, jotka kuuluvat tiettyyn metreissä mitattuun peittoalueeseen.
- Pienin – Käyttää pienintä ei-nolla-arvoista käyttöseosmäärää kaikkien niiden määrien joukosta, jotka kuuluvat tiettyyn metreissä mitattuun peittoalueeseen.
- Keskimääräinen – Käyttää painotettua ei-nolla-arvoista käyttöseoksen keskimäärää, joka on johdettu kaikista määristä, jotka kuuluvat tiettyyn metreissä mitattuun peittoalueeseen.

- Yleisin – Käyttää sitä ei-nolla-arvoista käyttöseosmäärää, joka kattaa suurimman osuuden tietyistä metreinä mitatusta peittoalueesta.

Monen vyöhyk. määrävalinnan oletusasetuksena on Suurin. Monen vyöhyk. määrä voidaan asettaa jokaiselle yksittäiselle työtehtävälle. Tietylle työtehtävälle tehty asetus pysyy voimassa määrittämättömän ajan, kunnes tehdasasetukset palautetaan. Tehdasasetusten palauttamisen jälkeen näyttö asettaa kaikki toiminnot Suurin-asetukseen.

ISOBUS-työt

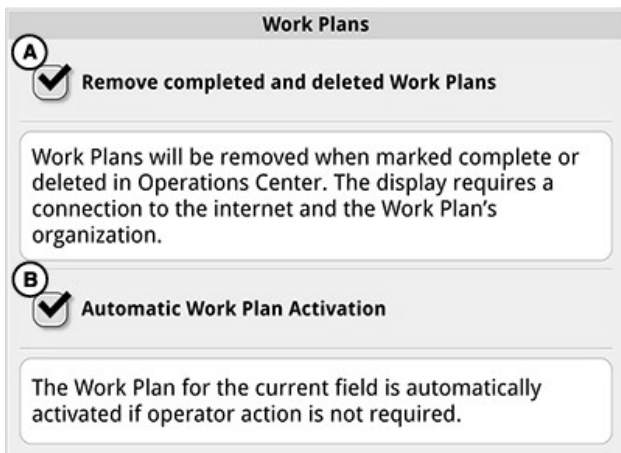
John Deeren 4. sukupolven näyttö pystyy tallentamaan ISOBUS-kokonaistietoja, jotka ovat peräisin AEF (Agricultural Industry Electronics Foundation) -sertifioiduilta työkoneilta, joissa on TC-GEO (työtehtävien geopohjainen ohjausyksikkö), ja John Deeren hinattavilta ruiskuilla. Tehtävään tallennetaan kaikki ISOBUS-työkoneen lähettämät kokonaisarvot, kuten aika, alue, massa ja määrä.

Olosuhteet

Dokumentoi sää -ja pelto-olosuhteet manuaalisesti pellolla työskennellessäsi valitsemalla olosuhteet.

HUOMAA: Jos Mobile Weather -asema on aktiivisena, sääolosuhteiden manuaalinen dokumentaatio on poissa käytöstä.

Työsuunnitelman asetukset



PC29324—UN—28NOV23

Työsuunnitelman asetukset

- A—Poista valmiit ja poistetut työsuunnitelmat**
B—Automaattinen työsuunnitelman aktivointi

Poista valmiit ja poistetut työsuunnitelmat (A) – Kun tämä asetus on käytössä, työsuunnitelman tultua 90-prosenttisesti valmiiksi tai oltua käyttämättä vähintään 2 viikkoa se merkitään valmiiksi ja poistetaan työluettelosta.

Automaattinen työsuunnitelman aktivointi (B) – Kun tämä asetus on käytössä, työsuunnitelma aktivoituu

automaattisesti, kun kuljettaja ajaa suunnitelman sisältävälle pellolle. Jos ristiriitoja esiintyy, ne on kuitenkin ratkaistava, jotta tämä asetus toimii oikein.

ch177nn,1701679375548-22-04DEC23

Työt yhteensä



Työt yhteensä

PC28770—UN—25AUG22

Aktiivisen pellon ja toiminnon kokonaissummat näkyvät. Muuta peltoja menemällä Pellot ja rajat -sovellukseen ja määritä nykyinen sijainti. Näytönvalitsin-toiminteella voi lisätä Työt yhteensä -moduulit työsilvulle.

Siirry Työt yhteensä -kohtaan

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Työt yhteensä -toiminne.

Toiminto

Jos tallennetaan useita toimintoja, valitse toimintotyyppi valintakytkimellä.

Jos toiminnolle tallennetaan useita lajitelmia tai tuotteita, pellon kokonaismäärien jälkeen luetellaan erikseen jokaisen kokonaismäärät.

HUOMAA: Tietyille koneille ja työkoneille on saatavilla muita työt yhteensä -tietoja. Lisätietoja on näyttötuessa.

HUOMAA: Tietyt työt yhteensä -tiedot eivät välttämättä näy koneen tai työkoneen kokoonpanon tai virheellisen kalibroinnin vuoksi.

Alue

Pinta-ala on työn tallennuksen käynnistämisen jälkeen työstetty alue. Laskenta perustuu työkoneen työskentelyleveyteen, ajonopeuteen ja työskentelyaikaan.

Jäljellä oleva pinta-ala on pellon pinta-ala, jota ei vielä ole käsitelty. Laskenta edellyttää ulkorajaa ja ottaa sisärajat huomioon.

Aika

Aika on se aika, jonka työn tallentaminen on ollut käynnissä nykyiselle työlle ja sitä mitataan tunnin kymmenesosina.

Jäljellä oleva aika on arvioitu aika töiden valmiiksi saamiseen pellolla, ja se perustuu jäljellä olevaan pinta-

alaan ja aikaan, joka kului pellon valmiiksi saadun osan käsittelemisessä.

Nopeus

Nopeus on levitettyjen siementen tai levitetyn tuotteen kokonaismäärä jaettuna työstetyllä alalla.

Levitettyjen kokonaissumma

Levitettyjen kokonaissumma on levitettyjen siementen tai levitetyn tuotteen kokonaismäärä.

Tuote

Jäljellä oleva tuote on työn valmiiksi saamiseen tarvittava määrä tuotetta. Se lasketaan kertomalla jäljellä oleva määrä nopeudella.

HUOMAA: Kun käytetään kuivaa sekoitusta tai säiliösekoitusta, ilmoitettu määrä on koko säiliösekoitus eikä yksittäiset ainesosat.

Polttoneste

Polttoneste on työn tallentamisen aikana kulunut polttonesteen määrä.

Kuormat yhteensä

Kuormat yhteensä -kohdasta voit nähdä korjatun sadon valitut kuormakohtaiset korjaustiedot. Kun yli kolme kuorma-arvoa on saatavilla, käyttäjä voi valita näytettävät yhteismäärät. Tällöin tulee valita kolme arvoa.

Moduulit yhteensä

Moduulien yhteensä -kohdassa näkyvät valitun puuvillamoduulin tiedot. Kun yli neljä moduuliarvoa on saatavilla, käyttäjä voi valita näytettävät yhteismäärät.

Jaetut kokonaismäärät

Työt yhteensä voidaan jakaa Tietojen jakaminen pellolla -toiminnolla. Jaetut kokonaismäärät päivitetään sekä vaiheittain näytön kautta että sitä mukaa, kun tietoja saadaan muilta ryhmän jäseniltä. Lisätietoja työryhmään liittymisestä on Työasetukset-toiminteen näyttötuessa.

Mukautetut kokonaismäärät

Tarkastele pellon tai peltoryhmän työhistoriaa valitulla päivämäärävälillä. Mukautetut kokonaismäärät voidaan suodattaa asiakkaan, maatalan, pellon, viljelykasvin, toiminnan, säiliösekoituksen ja tuotteen perusteella.

ch177nn,1701679375500-22-04DEC23

Töiden kokonaissumma



Työt yhteensä

PC28770—UN—25AUG22

Aktiivisen pellon ja toiminnon kokonaissummat näkyvät. Muuta peltota menemällä Pellot ja rajat -sovellukseen ja määritä nykyinen sijainti. Näytönvalitsin-sovelluksella voi lisätä Työt yhteensä -moduulit työsilulle.

Siirry Työt yhteensä -kohtaan

1. Avaa valikko.
2. Valitse välilehti "Sovellukset".
3. Valitse Työt yhteensä -toiminto.

Toiminto

Jos tallennetaan useita toimintoja, valitse toimintotyyppi valintakytkimellä.

Jos toiminnolle tallennetaan useita lajitelmiä tai tuotteita, pellon kokonaismäärien jälkeen luetellaan erikseen jokaisen kokonaismäärät.

HUOMAA: Tietyille koneille ja työkoneille on saatavilla muita työt yhteensä -tietoja. Lisätietoja on näyttötuessa.

Pinta-ala

Pinta-ala on työn tallennuksen käynnistämisen jälkeen työstetty alue. Laskenta perustuu työkoneen työskentelyleveyteen, ajonopeuteen ja työskentelyaikaan.

Jäljellä oleva pinta-ala on pellon pinta-ala, jota ei vielä ole käsitelty. Laskenta edellyttää ulkorajaa ja ottaa sisärajat huomioon.

Aika

Aika on se aika, jonka työn tallentaminen on ollut käynnissä nykyiselle työlle ja sitä mitataan tunnin kymmenesosina.

Jäljellä oleva aika on arvioitu aika töiden valmiiksi saamiseen pellolla, ja se perustuu jäljellä olevaan pinta-alaan ja aikaan, joka kului pellon valmiiksi saadun osan käsittelemisessä.

Nopeus

Nopeus on levitettyjen siementen tai levitetyn tuotteen kokonaismäärä jaettuna työstetyllä alalla.

Levitettyjen kokonaissumma

Levitettyjen kokonaissumma on levitettyjen siementen tai levitetyn tuotteen kokonaismäärä.

Tuote

Jäljellä oleva tuote on työn valmiiksi saamiseen tarvittava määrä tuotetta. Se lasketaan kertomalla jäljellä oleva määrä nopeudella.

HUOMAA: Kun käytetään kuivaa sekoitusta tai säiliösekoitusta, ilmoitettu määrä on koko säiliösekoitus eikä yksittäiset ainesosat.

Polttonesto

Polttonesto on työn tallentamisen aikana kulunut polttonesteen määrä.

Kuormat yhteensä

Kuormat yhteensä -kohdasta voit nähdä korjatun sadon valitut kuormakohtaiset korjaustiedot. Kun yli kolme kuorma-arvoa on saatavilla, käyttäjä voi valita näytettävät yhteismäärät. Tällöin tulee valita kolme arvoa.

Moduulit yhteensä

Moduulien yhteensä -kohdassa näkyvät valitun puuvillamoduulin tiedot. Kun yli neljä moduuliarvoa on saatavilla, käyttäjä voi valita näytettävät yhteismäärät.

Jaetut kok. määrät

Työt yhteensä voidaan jakaa Tietojen jakaminen pellolla -toiminnolla. Jaetut kokonaismäärät päivitetään sekä vaihteittain näytön kautta että sitä mukaa, kun tietoja saadaan muilta ryhmän jäseniltä. Lisätietoja työryhmään liittymisestä on Työasetukset-toiminteen näyttötuessa.

Mukautetut kokonaismäärät

Tarkastele pellon tai peltoryhmän työhistoriaa valitulla päivämäärävalikilla. Mukautetut kokonaismäärät voidaan suodattaa asiakkaan, maatalan, pellon, viljelykasvin, toiminnan, säiliösekoituksen ja tuotteen perusteella.

AL70325,0000690-22-01JUN23

Kartoitus



Kartoitus

PC28771—UN—25AUG22

Kartoitus-sovelluksella voidaan katsoa muun muassa seuraavia tilatietoja:

- Ajolinjan ohjaus
- Peitto- ja työtiedot
- Karttapohjaiset määritykset

Karttanäkymä voidaan lisätä suoritussivuihin Ulkoasun hallinnan eri kokomoduuleilla.

Siirry Kartoitus-sovellukseen

1. Avaa valikko.
2. Valitse välilehti "Sovellukset".
3. Valitse Kartoitus-sovellus.

Työtietokartat

HUOMAA: Työtietokartat tyhjennetään, kun uusi työ alkaa. Saat lisätietoja uuden työn aloittamisesta tämän osion Työasetukset-kohdasta tai Työasetusten näyttötuen ohjeista.

Työtietoihin sisältyvät nopeus-, tuote- ja peittotiedot (työtila). Ne tallennetaan GPS-sijainnin ja ajan perusteella.

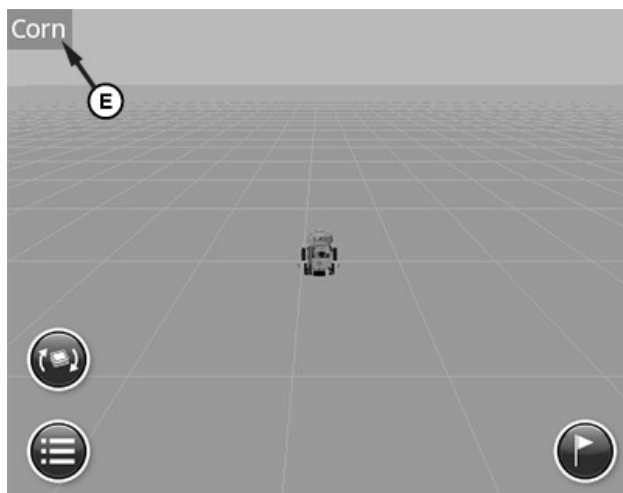
Työtietotiedostot sisältävät seuraavat tiedot:

- Aika
- Leveys- ja pituuskoordinaatit
- Korkeus
- Pellon nimi (jos käyttäjän määrittämä)
- Kattavuus
- Dokumentointi

Minkään pellon nimen työtietojen tallennukselle ei ole kokorajoitusta. Ainoastaan näytön muistikapasiteetti voi olla rajoittava tekijä. Käytettävissä oleva näyttömuisti näkyy etusivun tilakeskuksessa.



PC28772—UN—25AUG22



PC28819—UN—20SEP22

- A—Karttatason vaihtopainike
- B—Selite-painike
- C—Kerros-painike
- D—Liput-painike
- E—Toiminnon vaihtopainike

Siirry karttatyyppien välillä valitsemalla karttatason vaihtopainike (A). Selitteessä näkyvät tiedot vaihtelevat valitun karttatyyppin mukaan. Näytä karttaselite valitsemalla Selite-painike (B). Kerros-painike (C) on selitevalikossa. Vaihda toiminnallisten karttatasojen välillä valitsemalla tasopainike. Aseta vähimmäis- ja enimmäisarvot selitealueelle muokkaamalla karttaselitettä.

Kartalle lisättävän lipun tyyppi valitaan Liput-painikkeella (D). Valittu lipputyypsi lisätään kartalle. Jos kyseessä on alue- ja linjamerkki, työn tallentaminen aloitetaan. Lipputyyppejä luodaan Liput-toiminteella.

Toiminnon vaihtopainikkeella (E) voit vaihtaa työtietokartasta toiseen, kun useita käyttötiloja on saatavilla.

Peittokartta

Peittotiedot näyttävät, missä työ on tehty. Kertaalleen käsitelty alue näkyy kartalla vaaleansinisenä, ja useampaan kertaan käsitelty alue näkyy tummansinisenä. Ajolinjakartta kohdistetaan Suoritusnäytön työstettyyn kokonaisalaan.

Työtiedot näytetään karttanäkymässä 3,21 km:n (2 mi) säteellä nykyisestä GPS-sijainnista.

Peittokartta on käytettävissä kaikissa 4. sukupolven näytöissä. Peittotietojen tallennukseen tarvitaan StarFire-vastaanotin.

Määrittyskartta

Määrittyskartat sisältävät pellon hallintavyöhykkeiden tavoitemäärätiedot. Niiden avulla näyttö vaihtaa tavoitemäärää automaattisesti sen mukaan, millä hallintavyöhykkeellä työskennellään.

Määrittymiä voidaan tuoda näyttöön shapefile-tiedostoina Tiedostonhallinnalla. Määrittymiset näytetään

kartalla, kun ne on valittu Työasetuksissa. Työn tietokartat näytetään käyttöseosmääräkarttojen päällä.

Jos käyttöseosmäärän arvo on nolla, se näytetään kartalla mustana. Käyttöseosmäärän nolla-arvot poistavat osia käytöstä osiohallinnassa.

Muita karttatyppejä

Määräkartta

Määräkartalla näytetään koneen tai työkonen ohjainyksiköltä saatu määrä. Jos alue on käsitelty useammin kuin kerran, näytetään viimeisimmän ajon määrä.

Satokartta

Satokartassa näkyy keskimääräinen sadon määrä, joka on vastaanotettu massavirtauksen tunnistimelta.

Kosteuskartta

Kosteuskartta näyttää korjatun sadon keskimääräisen kosteuden, joka on vastaanotettu kosteustunnistimelta.

Jätekartta

Jätekartta näyttää tunnistusjärjestelmän mittaaman muun kuin viljelykasvimateriaalin.

Lajikekartta

Lajikekartta näyttää pellolle kylvetyt eri viljelykasvilajikkeet. Enintään kymmenen eri väriä erottavat lajikkeet toisistaan. Jos yli kymmenen lajiketta tallennetaan, värit toistuvat.

4. sukupolven näyttö dokumentoi ja näyttää korjattavan lajikkeen leikkuupöydän työleveyden keskipisteessä. Jos leikkuupöydän keskipiste on paikassa, jossa levitysmäärän karttaan ei ole merkitty lajiketta, näyttö dokumentoi ja näyttää lajikkeena "----".

Tuotekartta

HUOMAA: Tuotekartta näytetään vain silloin, kun käytetään yhden nesteen toimintoa.

Tuotekartalla näytetään peltokohtaiset tuotteet tai säiliösekoitukset. Enintään kymmenen eri väriä erottavat tuotteet ja säiliösekoitukset toisistaan. Jos yli kymmenen tuotetta tai säiliösekoitusta tallennetaan, värit toistuvat.

ch177nn,1685617646127-22-01JUN23

Liput



Liput

PC28773—UN—25AUG22

Lippujen avulla merkitään huomionarvoisia kohteita pellolla. Pisteitä voidaan käyttää ajolinjan ohjaukseen tai tietojen keräämiseen.

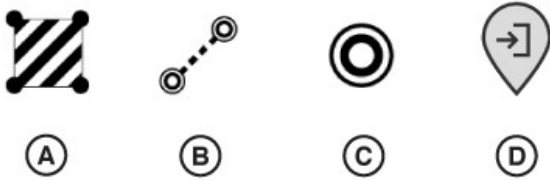
Liput ilmoittavat ohjaamossa oleville koneen käyttäjille, risteytykö koneen nykyinen reitti liputetun alueen, pisteen tai linjan kanssa, jolloin he voivat tarvittaessa tehdä välittömiä säätöjä.

HUOMAA: Autonomiselle pellolle asetetusta lipusta tuleva hälytys ei vaikuta autonomisessa tilassa toimivan koneen käyttäytymiseen. Käytä rajoja, jos haluat, että autonominen kone välttää tiettyä aluetta tai esinettä.

Siirry lippuihin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Liput.

Lipun muodot



PC620658—UN—17MAY24

A—Aluumerkki
B—Linjamerkki
C—Paikkamerkki
D—Sisääntulomerkki

- Alue (A) – Näillä lipuilla merkitään mielenkiintoisia alueita, kuten rikkaruohokeskittymiä tai pellon painanteita.
- Linja (B) – Näillä lipuilla merkitään pellon sisäisiä linjoja, kuten tiilialtoja tai muita aitoja.
- Paikka (C) – Näillä lipuilla merkitään pellon tiettyjä paikkoja, kuten kiviä tai tuotteen loppumiskohtia.
- Sisääntulo (D) – Näillä lipuilla merkitään koneen sisääntulokohta pellolle.

HUOMAA: Kun työpiste määritetään, sen kohdalle tallennetaan lippu. Jos työpistettä ei ole määritetty, lippu tallennetaan suoraan GPS-vastaanottimen alapuoliseen pisteeseen.

ch177nn,1740717836387-22-27FEB25

Jakaminen



Jakaminen

PC28774—UN—25AUG22

HUOMAA: Parhaan toiminnan takaamiseksi kaikkien näyttöjen ja kaikkien moduuliperustaisten telematiikkayhdyskäytävien (MTG) on käytettävä samaa ohjelmistoversiota.

HUOMAA: Jakaminen-toiminne toimii 4. sukupolven näyttöjen ja G5-näyttöjen välillä.

Jakaminen-toiminteella voidaan näyttää koneiden tietojen jakamisen vaatimukset. Tietojen jakamisella enintään kuusi käyttäjää samalla pellolla voi jakaa ajolinjoja ja tietoja. Tiimiin liitytään siirtymällä työluettelon välilehdelle Työasetukset-toiminteessa. Ajolinjoja voidaan jakaa siirtymällä AutoTrac-ohjaustoiminteeseen.

Jaetut työtiedot lähetetään ja vastaanotetaan 30 sekunnin välein. Tiedonsiirto mukaan lukien, näyttö vastaanottaa päivityksiä peittoalueeseen ryhmän jäseniltä tyypillisesti noin 30 sekunnin välein. Ryhmän jäsenten sijainti päivitetään 6 sekunnin välein.

HUOMAA: Tiedonsiirtoajat voivat vaihdella langattoman yhteyden signaalivoimakkuuden mukaan.

Kun Jakaminen-sovellus on käytössä, näyttöjen välillä jaetaan seuraavat tiedot:

- Ajolinjan ohjaukset (vain suorat ja ympyräreitit)

HUOMAA: Menetelmillä Koneen käyttö A + B, Koneen käyttö A + Suunta tai Koneen käyttö Lat/Lon + Suunta luotuja suoria ajouria ei voida jakaa.

- Kattavuuskartat
- Käsiteltävien alueiden kartat

Peitto, limitys, jaettu peitto ja jaettu limittäisyys näkyvät yksilöllisillä väreillä. Jaetut peittokartat näkyvät tietyissä työskentelysivumoduuleissa sekä ajolinjan AutoTrac-ohjaus- ja Kartoitus-toiminteissa.

Koneen sijainnin ja ajolinjojen jakamisen vaatimukset:

HUOMAA: Parhaat tulokset saat käyttämällä vähintään korjaustasoa SF2. SF1:n käyttäminen voi aiheuttaa ei-haluttuja siirtymiä jaetuissa ajolinjoissa ja jaetussa peitossa, mikä heikentää AutoTrac- ja Osiohallinta-toimintojen suorituskykyä.

- Synkronoi tiedot automaattisesti- ja Vastaanota työryhmän tietoja -asetukset otetaan käyttöön Jakaminen- tai Tiedostonhallinta-toiminteessa.
- Käytössä on oltava MTG aktiivisella JDLINK Connect -tilauksella.
- Käytössä on oltava 4600 CommandCenter™ -näyttö tai 4640 Universal -näyttö In-Field-tiedonjaoittimen aktivoinnilla.
- Käytössä on oltava G5 CommandCenter- tai G5 Universal -näyttö, jossa on voimassa oleva lisenssi In-Field-tiedonjaoittimeen.
- Kaikki ryhmän 4. sukupolven ja G5-näytöt määritetään samaan John Deere Operations Center -organisaatioon.
- Työryhmien täytyy käyttää samaa työtunnusta.
- Käyttäjillä on oltava käytössä sama asiakas, tila ja pelto.

Peittokarttojen ja työtietojen jakamisen lisävaatimukset:

- Käyttäjillä on oltava käytössä sama toiminto ja viljelykasvi, tuote tai säiliösekoitus.

HUOMAA: Jos käytetään käyttöseosta, sen määrän on oltava sama. Monisäiliöisten pneumaattisten kylvölaitteiden siemenvaunujen osalta työryhmän kunkin vaunun Säiliön määrittäminen on oltava sama.

HUOMAA: Peittokartat voidaan jakaa koneille, jotka käyttävät yhtä Osiohallintaa tukevaa nestetoimintoa ja jotka levittävät eri tuotteita tai säiliösekoituksia. Järjestelmä ei liity ryhmään automaattisesti. Käyttäjän täytyy ensin liittyä muiden koneiden joukkoon manuaalisesti valitsemalla työryhmä jaettujen töiden luettelosta.

HUOMAA: Ennen uusien töiden aloittamista kaikkien koneiden käyttäjien on valittava Uusi työ, jotta pellon paikalliset peittotiedot poistetaan näytöstä. Tämän lisäksi yhden määritetyn näytön käyttäjän on valittava Uusi ryhmä, jotta jaetut ryhmän peittotiedot nollataan. Kun tämä on tehty, loput näytöt voivat liittyä juuri luotuun ryhmään. Näiden vaiheiden suorittamisen jälkeen In-Field-tiedonjaoitin toimii odotetusti uudessa työtunnossa.

ZIDXX1X, 1749804241746-22-13JUN25

Suoritusnäyttö

Suoritusnäyttö



Suoritusnäyttö

PC28775—UN—25AUG22

HUOMAA: Tietyt kone- ja toimintokohtaiset arvot eivät välttämättä näy koneen tai työkoneen kokoonpanon tai asianmukaisen kalibroinnin puuttumisen vuoksi.

Suoritusnäytössä näytetään kone- ja toimintokohtaiset keskiarvot ja kokonaisarvot. Yksittäistä arvoa koskevan ponnahdusikkunan voi avata painamalla näytön sivua kyseisen arvon kohdalta. Kukin näistä arvoista voidaan sijoittaa päätyösivulle.

Voit tyhjentää kaikki arvot tämänhetkisiä arvoja lukuun ottamatta käyttämällä sivun alareunassa olevaa Nollaa-painiketta. Painikkeen vieressä on nähtävissä edellisen nollauksen päivämäärä ja kellonaika.

Nollaa-painikkeen oikealla puolella oleva Työn tallentaminen ilmoittaa, onko työvalvonta (suoritusnäyttö) aktiivinen ja käytössä. Vilkkuva valo tarkoittaa, että se on aktiivinen.

Siirry suoritusnäyttöön

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse toiminne Suoritusnäyttö.

HUOMAA: 4. sukupolven universaaleissa näytöissä ei näy välittömiä satoarvoja. Katso välitön satoarvo koneen ensisijaisesta näytöstä (käsinojassa).

ZIDXK1X,1749804664015-22-13JUN25

avata valitsemalla oikeasta alakulmasta kohdan "Työn tallentaminen".

Tallennustila perustuu Työkoneen profiili -kohdassa valittuun tallennuslaukaisimeen. Jos tallennuslaukaisin ei sovellu nykyisiin toimintoihin, valitse toinen tallennuslaukaisin painamalla Muokkaa-painiketta. Lisätietoja on osassa "Työkoneen profiili".

HUOMAA: Jos tallennuslaukaisimen asetukseksi on valittu manuaalinen, työn tallentaminen voidaan ottaa käyttöön ja poistaa käytöstä painamalla tallennuspainiketta.

DX,PC,WORKMON,REC-22-23DEC15

Työn tallentaminen

Jos sovellus "Työn tallentaminen" on käytössä, kartan tallennuksen ja tallennusliipaisinta vaativien laskurien lukemat alkavat kertyä. Työn tallentamista vaativia laskureita ovat:

- Työstetty pinta-ala
- Työskentelyaika
- Tuottavuus
- Keskimääräinen polttonesteen kulutus pinta-alayksikköä kohti
- Keskimääräinen työskentelynopeus

Tallennusasettelut sisältävän ponnahdusikkunan voi

Koneen tyhjäkäynti

Koneen tyhjäkäynnin toimintaperiaate



PC620652—UN—15MAY24

Koneen tyhjäkäynnin toimintaperiaate

Koneen tyhjäkäynti -toiminne dokumentoi koneen tyhjäkäynnin syyn. Kun kone pysähtyy täysin nopeudelle 0 km/h (0 mph) määrätyn ajaksi, näyttöön tulee ponnahdusikkuna, jossa kuljettajaa kehoitetaan ilmoittamaan syy koneen tyhjäkäyntiin.

Ponnahdusikkuna sisältää valintaluettelon tyhjäkäynnin syistä. Syyt vaihtelevat koneen tyypin ja näytön havaitseman toiminnan mukaan. Kun tyhjäkäynnin syy on valittu, syy lähetetään liitettyyn organisaatioon John Deere Operations Center -järjestelmässä.

Kerätyt tiedot voidaan analysoida Operations Centerissä ja tehdä siten tietoon perustuvia päätöksiä tehokkuuden parantamiseksi.

Siirry kohtaan Koneen tyhjäkäynti

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Koneen tyhjäkäynti -toiminne.

HUOMAA: Lisätietoja tyhjäkäynnin syistä on näytötuessa.

bvmsit,1715251816294-22-14MAY25

Ajouran ohjaus

Ajouran ohjaus



Ajouran ohjaus

PC620653—UN—10MAY24

ajolinjan GNSS:n (Global Navigation Satellite System) syötteen perusteella. Tässä vaiheessa ISOBUS-työkone vastaa ajolinjan ohjauksesta. John Deeren työtehtävien ohjausyksikkö ainoastaan toimittaa GNSS-tiedot ja ajolinjojen ohjauksen tiedot.

HUOMAA: Lisätietoja ajolinjan ohjauksesta on näyttötueissa.

ch177nn,1740663913543-22-27FEB25

Ajourat ovat pellon valmiita reittejä tai ajouria, joilla koneet (kuten traktorit tai ruiskutuslaitteet) liikkuvat istutuksen, ruiskutuksen tai sadonkorjuun aikana. Ajouria luodaan ja tallennetaan yleensä istutuksen aikana.

Ajouran ohjaus -toiminne luo ja hallitsee ajourien käyttöä pellolla. Ajouran ohjaus toimii osiohallinnan kanssa.

Ajouran ohjaus -toiminteella optimoit peltotoimintoja tarkoilla ajourakuvioilla ja hallitset laitteiden liikettä. Ajouran ohjausta voidaan käyttää maaperän tiivistymisen minimoimiseen, kasvivaurioiden vähentämiseen ja toiminnan tehostamiseen.

HUOMAA: Sellaiset toiminnot kuin AB-kaaret ja Autopath eivät ole yhteensopivia ajolinjan ohjauksen kanssa.

Siirry kohtaan Ajouran ohjaus

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Ajouran ohjaus -toiminne.

Ajolinjatasot

Ajolinjan ohjauksessa on ISOBUS-standardin mukaisesti kolme tasoa:

- **Taso 1** – Perustason ajolinjan hallinta, kun käytetään suoria linjoja. Työkone toimii pääkoneena, joten käyttäjä voi hallita ajolinjan asetuksia suoraan koneen GPS:n (Global Positioning System) avulla.
- **Taso 2** – Mahdollistaa työskentelyn epäsymmetrisellä rytmillä. Sen avulla voit myös tallentaa ajolinjan asetukset näyttöön. Työkone pysyy kuitenkin pääkoneena ja varmistaa johdonmukaisen toiminnan.
- **Taso 3** – Esimääritetyt ajolinjat voivat ohjata työkoneen kytkemään ajolinjat päälle / pois päältä automaattisesti. Tämä taso integroi automaation edistyneet toiminnot.

Tällä hetkellä Ajolinjan ohjaus on yhteensopiva ISOBUS-ajolinjan tason 1 toimintojen kanssa. Heti kun havaitaan ISOBUS-työkone, joka on yhteensopiva ajolinjan tason 1 kanssa, automaattitila on mahdollista valita järjestelmässä. Automaattitilassa työkone laskee

Konemonitori



Mittaristo

PC28820—UN—20SEP22

Mittaristo näyttää konekohtaiset suoritusarvot. Arvojen ryhmiin kuuluvat:

- Nopeus ja teho
- Polttoneste ja paine
- Lämpötila
- Sähköinen
- Tunnit

HUOMAA: Jokaisessa ryhmässä käytettävissä olevat arvot riippuvat koneen mallista.

Ryhmästä toiseen voi siirtyä sivun vasemmassa reunassa olevien välilehtien kautta. Yksittäistä arvoa koskevan ponnahdusikkunan voi avata painamalla ruutua kyseisen arvon kohdalta.

Jos jokin arvo ei ole käytettävissä, sen paikalla on näytössä viiva.

Siirtyminen sovellukseen "Mittaristo"

1. Avaa valikko.
2. Valitse välilehti "Sovellukset".
3. Valitse toiminne Konemonitori.

ct47125,1664222427306-22-27SEP22

Limittäisyyden hallinta

Limittäisyyden hallinta

Limityksen hallintatoiminto säättää leikkuupöydän leveyttä automaattisesti, kun harvesteri liikkuu alueilla, joilta sato on jo korjattu. Tämä ominaisuus parantaa alue- ja satotietojen tarkkuutta.

Siirry kohtaan Limityksen hallinta

1. Avaa valikko.
2. Valitse välilehti "Sovellukset".
3. Valitse Limityksen hallinta -sovellus.

Kun käytetään muita leikkuupöytiä, joiden koko on enintään 15,2 m (50 ft), leikkuupöytä jaetaan automaattisesti 15,2 cm:n (6 in) osiin. Yli 15,2 m:n (50 ft) levyisissä leikkuupöydissä on 100 osaa, jotka on jaettu tasaisesti koko leikkuupöydän leveydelle.

Limityksen hallinta varmistaa, että sadonkorjuualue ei ylitä pellon rajoja tai sisärajoja.

- Ulkoraja – pellolle voi määrittää vain yhden ulkorajan.
- Sisärajat – pellolle voi määrittää sisärajoja, jotka voi nimetä.

Rajojen määrittäminen on valinnaista, mutta niistä voi olla hyötyä käytettäessä Limityksen hallinta -toimintoa. Ulkorajan avulla voidaan esimerkiksi varmistaa, ettei pellon ulkopuolisia alueita oteta huomioon sadon laskennassa, jos leikkuupöydän tai lavan osa ylittää rajan. Vastaavasti sisärajan avulla voidaan varmistaa, että osat ovat pois käytöstä esimerkiksi vesialueiden yli ajettaessa.

AL70325,000055B-22-12SEP19

Manuaal. limitt. hallinta

Manuaalinen limittäisyyden hallinta jakaa leikkuupöydän segmentteihin, joista puhutaan ryhminä. Rivinoukkimien oletusasetus on yksi ryhmä riviä kohti, eikä tätä voi muuttaa. Leikkuupöydälle voidaan määrittää 2–24 ryhmää.

Käyttäjä voi ottaa ryhmiä käyttöön ja poistaa niistä käytöstä manuaalisesti yksitellen sen mukaan, mistä kohtaa viljelykasvi tulee leikkuupöydälle. Manuaalinen limittäisyyden hallinta on yhteensopiva automaattisen limittäisyyden hallinnan kanssa. Ryhmän manuaalinen käytöstä poisto ohittaa tämän ryhmän minkä tahansa muun tilan. Manuaalinen limittäisyyden hallinta auttaa parantamaan dokumentoinnin tarkkuutta eri tilanteissa, pois lukien tilanne, jossa edellinen peitto tai raja estää viljelykasvia pääsemästä leikkuupöydän tiettyyn osaan.



PC28776—UN—25AUG22

A—Ota kaikki käyttöön
B—Poista kaikki käytöstä

Ota kaikki ryhmät käyttöön valitsemalla Ota kaikki käyttöön (A) -painike.

Poista kaikki ryhmät käytöstä valitsemalla Poista kaikki käytöstä (B) -painike.



PC28777—UN—25AUG22

Vasen/oikea-kytkin

HUOMAA: Vasen/oikea-kytkin tulee näkyviin vain, kun ryhmiä on 13 tai enemmän.

Näytössä näkyy enintään 12 ryhmäpainiketta kerrallaan. Näytä leikkuupöydän vasemmalla tai oikealla puolella olevia ryhmiä valitsemalla vasen/oikea-kytkin. Ota yksittäinen ryhmä käyttöön tai poista se käytöstä valitsemalla ryhmäpainike.

Käytössä olevat ryhmät ovat vihreitä. Manuaalisesti käytöstä poistetut ryhmät ovat mustia. Limittäisyyden hallinnalla automaattisesti käytöstä poistetut ryhmät on merkitty vihreällä ja valkoisella.

AL70325,000059B-22-27SEP22

Osiohallinta



Osiohallinta

PC28778—UN—25AUG22

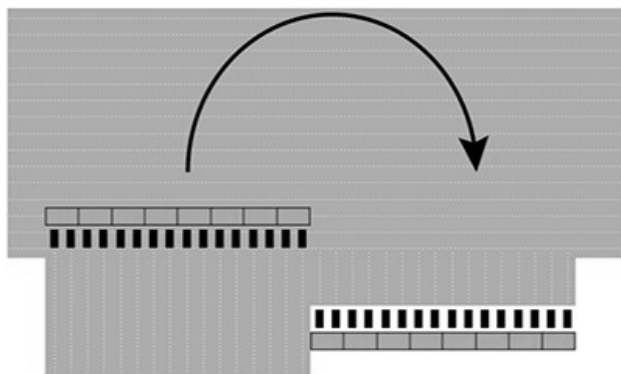
John Deeren Osienhallinta pyrkii vähentämään limitystä ja parantamaan syötön hallintaa kytkemällä koneen tai työkoneen osia automaattisesti päälle ja pois.

Osiohallinta vaatii seuraavat komponentit:

- GNSS-vastaanotin (StarFire-vastaanottimelle suositellaan vähintään signaalin tarkkuutta SF2)
- Osiohallinnan aktivointi
- Kone tai työkone, jossa on osiohallinnan kanssa yhteensopiva ohjainyksikkö (yhteensopivuus voidaan tarkistaa ohjainyksikön valmistajalta)

Siirry kohtaan Osiohallinta

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse Osienhallinta-sovellus.



PC28779—UN—25AUG22

Istutuskoneen osat

Osienhallinta ohjaa koneen tai työkoneen osia automaattisesti aiemmin käsitellyille alueille siirryttäessä ja niiltä poistuttaessa. Osat poistetaan käytöstä siirryttäessä peittoalueelle, ja ne kytketään takaisin käyttöön siirryttäessä alueille, joilla ei ole peittoa. Peittokartta näyttää aiemmin käsitellyt alueet tallentamalla koneen tai työkoneen kulkureitit pellolla. Vaaleansininen peittoalue tarkoittaa, että pelto on käsitelty kerrallaan. Kaikki limitykset näytetään tummansinisena peittoalueena.

Osienhallinta määrittää seuraavien tekijöiden perusteella, milloin osa kytketään päälle tai pois päältä:

- GPS-paikannus
- Peittokartta

- Koneen ja työkoneen siirtymät
- Osan tila
- Limitysasetykset
- Mekaaninen viive
- Pellon rajat
- Pientareen rajat

Osienhallinta lähettää CAN-väylän kautta koneen tai työkoneen ohjainyksikölle käskyn vaihtaa osan tilaa. Tuotetta levitetään alueelle kytkemällä osa käyttöön. Tuotteen levittäminen uudelleen samalle alueelle estetään kytkemällä osa pois käytöstä. Etäisyyttä pellolla työskentelyn aloituskohdasta ei ole rajoitettu.

HUOMAA: Jotkin käyttäjät yhdistävät erillisiä pelloja niiden välisen "sillan" avulla. Tuotteen levitys voi jatkua tällä silta-alueella, jos Osienhallinta jätetään päälle. Odottamattoman levityksen välttämiseksi kytke Osienhallinta tai pääkytkin pois päältä pellojen välillä siirryttäessä.

Osienhallinnan tarkkuus

Osienhallinnan suorituskykyyn vaikuttavat seuraavat tekijät:

- Edellisen peittokartan GPS-tarkkuus
- Nykyinen GPS-tarkkuus
- Koneen profiiliin ja työkoneen profiiliin asetukset
- Tasainen nopeus peittoalueelle siirryttäessä ja siitä poistuttaessa

Yhteensopivuus

Osienhallinta on yhteensopiva AEF (Agricultural Industry Electronics Foundation) -sertifioitujen, TC-SC (työtehtävien ohjausyksikkö ja osiohallinta) -toimintaa tukevien ISO-työkoneiden kanssa. Lisätietoja yksittäisten John Deeren koneiden ja työkoneiden yhteensopivuudesta on 4. sukupolven näytön julkaisutiedoissa.

Useita näyttöjä

Osienhallinta vaatii työtehtävien ohjausyksikön yhteyttä työkoneen ohjausyksikköön, eikä työtehtävien ohjausyksikkö toimi kahdella yhdistetyllä näytöllä. Työtehtävien ohjausyksikön tilan voi tarkistaa usean näytön asetuksista.

Osienhallinnan pääkytkin



PC28780—UN—25AUG22
Osienhallinnan pääkytkin

Kytke osienhallinta käyttöön valitsemalla pääkytkin. Kytkin voidaan myös lisätä esivalintapalkkiin Näytönvalitsin-sovelluksen avulla.

Rajat



PC28812—UN—20SEP22
Rajat

Ulkorajat

Käytä ulkorajoja valitsemalla valintaruutu Ulkoinen. Osiohallinta komentaa pois osiot, jotka ovat ulkorajan ulkopuolella.

Sisärajat

Käytä sisärajoja valitsemalla valintaruutu Sisäinen. Osiohallinta komentaa pois osiot, jotka ovat sisärajan sisäpuolella.

HUOMAA: Jos molempien rajatyypin valinta on poistettu, Osiohallinta ohittaa rajat ja käyttää vain aiempaa peittoa osien kytkemiseen päälle ja pois.

Päisteen ohjauskatkaisin



PC28781—UN—25AUG22
Päisteen ohjaus-kytkin ja päisteen siirtymä

Ota Pientareohjaus käyttöön Pientareohjaus-kytkimen avulla.

Muuta päisteen suuntaa valitsemalla Siirtymä. Päisteen siirtymän muutokset tallentuvat nykyiselle pellolle.

HUOMAA: Päisteen hallinta edellyttää, että yksi tai useampi raja on valittuna. Jos sekä ulkoinen että sisäinen ovat valitsematta, päisteen hallinta kytkeytyy automaattisesti pois päältä.

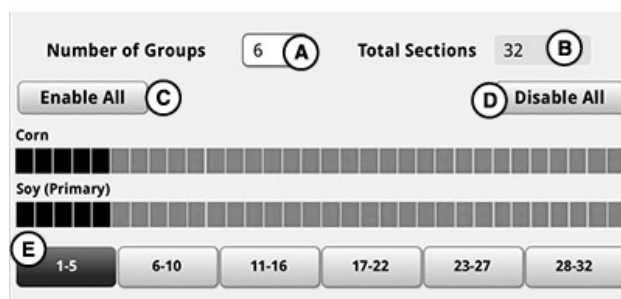
Jos yksi rajatyypin on valitsematta, päisteen hallinta jättää kaikki siihen rajaan liittyvät päisteet huomioimatta.

Manuaalinen osiohallinta



PC28653—UN—29SEP22
Manuaalinen osiohallinta

Manuaalisella osiohallinnalla voit ottaa käyttöön tai poistaa käytöstä osioryhmiä. Aktivoi manuaalinen osiohallinta valitsemalla Manuaalinen osiohallinta -sivu.



PC28654—UN—29SEP22
Manuaalinen osiohallinta -sivu

- A—Ryhmiä määrä
- B—Osioita yhteensä
- C—Ota kaikki käyttöön
- D—Poista kaikki käytöstä
- E—Osio-ryhmät

- Ryhmien lukumäärä (A) — Ryhmien lukumäärä, joihin osiot on jaettu. Käyttäjä määrittää tämän arvon.
- Osiot yhteensä (B) – Niiden osioiden lukumäärä, joita työkoneilla voi käyttää. Kone tai työkone määrittää arvon, eikä sitä voi muuttaa.
- Ota kaikki käyttöön (C) – Ottaa käyttöön kaikki osiot.
- Poista kaikki (D) käytöstä – Poistaa kaikki osiot käytöstä.
- Osioryhvät (E) – Ottaa käyttöön tai poistaa käytöstä ryhmän osioita.

ch177nn,1740633831844-22-26FEB25

Lisäasetukset



Asetukset-kuvake

PC15305—UN—19MAR13

Määritä lisäasetukset valitsemalla Osiohallinta-sovelluksen yläosasta Asetukset-kuvake.

Jatkuva maanmuokkaus

Jatkuvalle maanmuokkauksella pidetään maanmuokkaus- eli kyntötyökalu maassa aiemmin käsitellyn alueen päältä kuljettaessa. Tällä vältetään renkaanjälkien jättäminen aiemmin käsitellylle maalle. Tämä ominaisuus on käytettävissä vain maanmuokkaustyökoneella, joka kykene osiohallintaan.

Karttadiagnostiikka

Karttadiagnostiikka näyttää osiohallinnan eteenpäin katselu -toiminnon. Eteenpäin katselu muuttuu valkoiseksi, kun osia otetaan pois käytöstä, ja oranssiksi, kun osia otetaan käyttöön.

Parhaan mahdollisen tarkkuuden takaamiseksi ylläpidä tasaista nopeutta ja suuntaa siirtyessäsi siirtymäalueelle, jossa osiohallinta ottaa osia käyttöön tai poistaa niitä käytöstä, ja poistuessasi tältä alueelta. Jos nopeutta tai suuntaa muutetaan sinä aikana, kun eteenpäin katselu ylittää siirtymäalueen ja työskentelypiste ylittää siirtymäalueen, tästä voi seurata tahattomia aukkoja tai limittäisyyksiä peittoalueella. Käytä karttadiagnostiikkaa sen tarkistamiseen, että eteenpäin katselun ikkuna on vakaa koneen kulkiessa tasaisella nopeudella ja samaan suuntaan.

HUOMAA: Pienillä nopeuksilla ja hyvin pienillä mekaanisilla viiveajoilla eteenpäin katselu voi olla hyvin lähellä vihreää työskentelypistepalkkia tai limittäin sen kanssa.

AL70325,000059D-22-07NOV19

Osien tilamoduuli

Osien tilamoduuli kertoo, onko osienhallinta kytkenyt kunkin osan käyttöön tai pois. Moduuli voidaan lisätä suoritussivulle Ulkoasun hallinta -sovelluksella. Seuraavat osan tilat ovat mahdollisia:

HUOMAA: Osion tila ei muutu osan siemenmäärän perusteella. Jos osan rivien siemenet ovat loppu, näytetään vihreä, paitsi jos kaikkien ajomoottorin osien arvo on nolla. Tarkista siementen kylvötiheydet SeedStar-järjestelmällä.

Osa käytössä (ei levitä)



PC28782—UN—29AUG22

Osa käytössä: harmaa ja vihreät ääriviivat

- Kylvökone tai pneumaattinen kylvölaite on nostettu.
- Kylvökoneen tai pneumaattisen kylvölaitteen kytkimet on kytketty pois päältä.
- Kaikkien käyttömoottorin osioiden raportoitu arvo on nolla.
- Osiohallinta ei anna osiolle POIS PÄÄLTÄ -komentoa, See & Spray on käytössä ja See & Spray -järjestelmä ei havaitse vihreää lehvästöä.

Tuotetta levittävä osio



PC28783—UN—29AUG22

Osa levittää tuotetta: tasaisen vihreä

- Osa on käytössä.
- Osio levittää tuotetta tai siemeniä.
- Osiohallinta ei anna osiolle POIS PÄÄLTÄ -komentoa, See & Spray on käytössä ja See & Spray -järjestelmä havaitsee vihreän lehvästön.

Osio kytketty pois käytöstä (ei levitä)



PC28784—UN—29AUG22

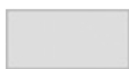
Osa kytketty pois: vihreät ja valkoiset raidat

HUOMAA: Pienin ajonopeuden raja-arvo on 0,8 km/h (0.5 mph).

- Nopeus on alle pienimmän ajonopeuden raja-arvon.
- Kone tai työkone on sisäisen päisterajan sisäpuolella.

- Kone tai työkone on ulkoisen päisterajan ulkopuolella.
- Kone tai työkone on sisäisen rajan sisäpuolella.
- Kone tai työkone on ulkoisen rajan ulkopuolella.
- Käyttöseosmäärä on nolla.
- Kone tai työkone on olemassa olevan peiton päällä.

Osa pois käytöstä (ei levitä) (vain ruiskutuslaite)



PC24037—UN—05APR17

Osa pois käytöstä: tasaisen harmaa

- Osienhallinta on pois käytöstä.
- Osaa ohjataan manuaalisesti.

Osa indeksoitu pois käytöstä (ei levitä) (vain ruiskutuslaite)



PC24038—UN—05APR17

Osa indeksoitu pois käytöstä – yhtenäinen musta

- Ohjainyksikkö on indeksoinut osion pois käytöstä.

ch177nn,1685617779631-22-01JUN23

Limittäisyysasetukset

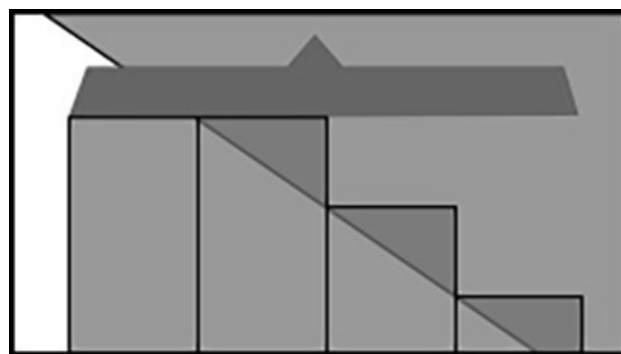
Limitystä tapahtuu, kun aiempaa peittoa tai rajaa ylitetään. Limittäisyyden määrä riippuu käyttäjän valinnasta.

Määritä limitysasetykset tarkoituksellista limitystä varten. Kompensoi tahattomia ylihyppäyksiä ja limityksiä käyttämällä Performance Tuning (Suorituskyvyn säätö) -toimintoa. Lisätietoja on Osiohallinnan näyttötuessa.

100 % limitys + ylim.

Lisälimitys varmistaa, että tuotetta levitetään koko alueelle ilman tyhjiä kohtia. Lisälimitys johtaa liikaan levitykseen.

100 %:n limitys – minimoi ylihyppäykset

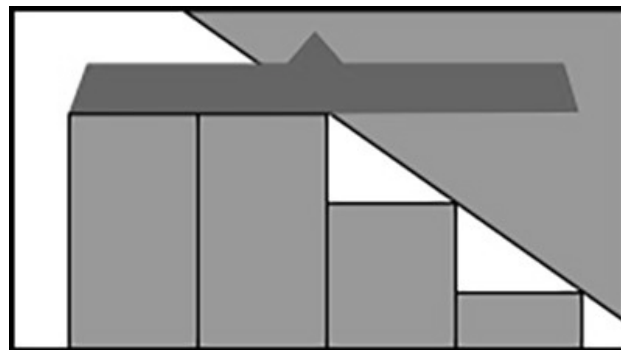


PC28836—UN—11OCT22

100 %:n limitys – minimoi ylihyppäykset

Ylihyppäysten minimointi varmistaa tuotteen levityksen aiemmin käsitellyille alueille asti ja pienentää näin ylihyppäyksiä. Ylihyppäysten minimointi voi johtaa liikaan levitykseen.

0 %:n limitys – minimoi limitykset



PC28835—UN—11OCT22

0 %:n limitys – minimoi limitykset

Limitysten minimointi varmistaa, että tuotetta ei levitetä aiemmin käsitellyille alueille. Limitysten minimointi voi johtaa ylihyppäyksiin levityksessä.

Prosenttiarvot 0–100 % varmistavat tuotteen levityksen aiemmin käsitellylle alueelle yksittäisten osien leveyden perusteella.

AL70325,000055D-22-13OCT22

Suorituskyvyn kalibrointi

Suorituskyvyn kalibrointiä käytetään maahan levitettävän tuotteen ylihyppäysten ja limityksen korjaamiseen. Se säätää mekaanisen viiveen asetuksia etäisyyden ja nopeuden avulla.

Varmista ennen suorituskyvyn kalibrointiä, että seuraavat kohdat ovat oikein:

- GPS-tarkkuus
- Koneen profiiliin ja Työkoneen profiiliin asetukset.
- Tasaisella nopeudella ajo peittoon siirryttäessä ja siitä poistuttaessa.

Varmista seuraavat ennen suorituskyvyn kalibrointia:

- Aja samalla nopeudella kääntyessä ja pellon ajolinjoissa.
- Aja kohtisuoraan päisteeseen nähden tai mahdollisimman lähellä 90 asteen kulmaa.
- Jos halutaan lisälimitys, säädä asetusta suorituskyvyn kalibroinnin tekemisen jälkeen.

Käytä Osiohallinta-näyttötuen suorituskyvyn kalibrointia koskevia ohjeita.

AL70325,0000452-22-21DEC17

Esikylvötoiminnan asetusten esimerkki

HUOMAA: Varmista, että vaunu on määritetty siten kuin sen on tarkoitus toimia kylvön aikana.

1. Tarkista, miten ilmatyökalu määritetään.
2. Mittaa ja syötä työpisteen arvo 4. sukupolven Työasetukset-toiminteen Työkoneen profiili -kohdassa:
 - a. Esimerkki 1: Siemenvaunu, jossa yksi säiliö on reititetty useille järjestyksille. Käytä työpisteen sijaintia, joka on keskellä järjestyksiä, joihin säiliö 1 on reititetty.
 - b. Esimerkki 2: Siemenvaunu, jossa yksi säiliö on reititetty yhteen järjestykseen. Käytä kyseiselle työjärjestykselle kuuluvaa työpisteen sijaintia.
3. Mittaa ja syötä kiertoliikkeen keskustan arvo 4. sukupolven Työasetukset-toiminteen Työkoneen profiili -kohdassa.

ZIDXK1X,1749804883058-22-13JUN25

Tiedostonhallinta

Tiedostonhallinta



Tiedostonhallinta

PC28785—UN—29AUG22

Tiedostonhallinta-toiminnetta käytetään tietojen siirtämiseen näyttöön ja näytöstä. Tietoja voidaan siirtää langattomasti John Deere -toimintokeskuksen kautta tai USB-muistivälineellä näyttöjen tai yhteensopivien työpöytäohjelmistojen välillä.

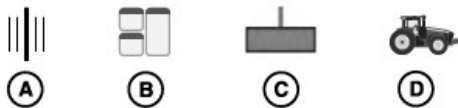
On tärkeää varmuuskopioida tiedot USB-muistivälineelle säännöllisin väliajoin.

Näytön sisäisen muistikapasiteetin pitäisi riittää kaikkien koneesta yhden istunnon aikana saapuvien tietojen tallentamiseen. Näyttöön ilmestyy viesti, kun 95 % muistitilasta on käytetty. Tiedot on vietävä ja poistettava, ennen kuin muistin käyttöaste on yli 95 %:a.

Siirry tiedostonhallintaan

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Tiedostonhallinta-toiminne.

Tietotyytit



Tietotyytin kuvakkeet

PC28786—UN—29AUG22

- A—Ajourat
B—Näytönvalitsimen tiedostot
C—Työkoneiden profiilit
D—Koneiden profiilit

- Ohjausreitit (A) sisältävät ajolinjat ja niihin liittyvät asiakkaiden, maatilojen ja peltojen nimet.

HUOMAA: Tuodut mukautuvat kaartuvat ajourat vaativat vähintään yhden valmiin osion olemassaoloa.

HUOMAA: Menetelmällä Koneen käyttö A + B, Koneen käyttö A + Suunta tai Koneen käyttö Lat/Lon + Suunta luotuja suoria ajouria ei voi viedä eikä tuoda, mutta kuvioton ajoura voidaan tuoda ja viedä ajourana 0.

HUOMAA: Tietoja vietäessä viedään myös jaetut ajolinjat peltotöiden tietojen jakamisesta.

- Asettelun hallinnan tiedostoja (B) voidaan siirtää samankokoisten 4. sukupolven näyttöjen välillä. Ne voidaan myös viedä G5-näyttöön. Nämä tiedostot

sisältävät mukautettuja työsiivuja, työsiivusarjoja ja pikavalintapalkkeja.

HUOMAA: Näytönvalitsimen tiedostoja ei voi siirtää G5-näytöstä 4. sukupolven näyttöön, mutta päinvastainen on mahdollista.

HUOMAA: Tuodut työsiivut ovat saatavilla näytönvalitsimen Kaikki työsiivut -välilehdellä.

Jotkin suoritussivun moduulit palautuvat oletusasetuksiin tuotaessa.

Työkoneiden ISOBUS VT -ohjainyksikköjä varten luodut työsiivumoduulit näkyvät käytöstä poistettuina, jos ohjainyksikköä ei ole kytketty koneeseen.

- Työkoneprofiileja (C) voi siirtää 4. sukupolven näyttöjen välillä. Näihin sisältyvät näyttöön tallennetut ohjainyksikköjen työkoneiden profiilit.

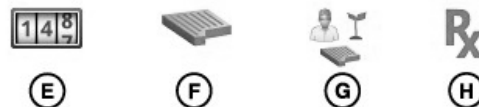
HUOMAA: Kytchentäyttöä, työn tallentamista, toimintaa ja nopeuden ohjainyksikköä ei tuoda työkoneprofiilien kanssa.

- Koneen profiilit (D) määritetään Työkonehallinta-toiminteella.

HUOMAA: Koneen profiileja voi tuoda ja viedä vain 4240- tai 4640 Universal -näytön avulla.

HUOMAA: 4. sukupolven näyttö luo automaattisesti koneen profiiliin asetukset yhteensopivan John Deere -koneen tunnistamisen jälkeen.

HUOMAA: Tuodut koneen valmistenumeron sisältävät koneen profiilit eivät näy Työkonehallinta-toiminteessa. Kun näyttö tunnistaa yhteensopivan John Deere -koneen, koneen profiili luodaan automaattisesti. Automaattisesti luotu koneen profiili ohittaa kaikki koneen valmistenumeroita sisältävät tuodut profiilit. Tuodut koneen valmistenumeroa vailla olevat koneiden profiilit näkyvät edelleen Työkonehallinta-toiminteessa.



PC28787—UN—29AUG22

Tietotyytin kuvakkeet

- E—Työtiedot
F—Rajat
G—Asetustiedot
H—Käyttöseosmäärät

- Työtiedot (E) sisältävät kartoituksen ja kokonaismäärien tiedot. Tiedot voidaan ladata John Deeren toimintokeskukseen tai purkaa yhteensopivaan työpöytäohjelmistoon. Kun työtietoja

tuodaan, vain kartoitustiedot siirretään. Töiden kokonaissummaa ei voi tuoda.

HUOMAA: Jaettua peittoa peltotöiden tietojen jakamisesta ei voi viedä näytöstä. Jos peittotiedot peltotöiden tietojen jakamistapahtumasta halutaan viedä, tiedot on vietävä kunkin työhön osallistuvan tiimin jäsenen näytöstä (vain 4600 ja 4640).

HUOMAA: Epätäydelliset työtiedot voidaan viedä näytöstä toiseen käyttämällä Työasetukset-toiminteen työhistoriatoimintoa. Töihin liittyvä kokonaismäärätietoja ei tuoda.

- Rajat (F) määritetään Pellot ja rajat -sovelluksen avulla.
- Asetustiedot (G) sisältävät asiakkaan, maatilan ja pellon nimet, viljelykasvit ja tuotteet.

HUOMAA: Asetustietoja sisältäviä tiedostoja ei voi tuoda USB-asemasta, kun AutoTrac on kytkettynä.

- Käyttöseosmäärät (H) tehdään Työasetukset-toiminteella.

HUOMAA: APEX-toiminteessa luodut käyttöseosmäärät on vietävä shapefile-muodossa.



PC28788—UN—29AUG22

Tietotyyppien kuvakkeet

I—ISOBUS-tehtävät
J—Näyttökuvat
K—Virhelokit
L—Levitysmäärä

- ISOBUS-tehtävät (I) määritetään ISOBUS-tehtävät-sovelluksen avulla.

HUOMAA: ISOBUS-tehtävien tiedostojen kokorajoitus on 10 Mt.

ISOBUS-tehtäviä ei voi tuoda tai viedä langattoman tiedonsiirron (WDT) avulla.

- Näyttökuvat (J) ovat kopioita näytössä näkyvästä kuvasta.
- Näyttö luo virhelokit (K) automaattisesti, ja John Deere voi käyttää niitä vianetsintään.
- Variety Locator™ -sovelluksen (L) tiedostot määritetään John Deeren Toimintokeskuksen avulla.



PC28789—UN—29AUG22

Tietotyyppien kuvakkeet

M—Eristetyt tiedot
N—Sadonkorjuun tunnistetiedot
O—Asetuskokoonpanot

- Eristetyt tiedot (M) on tiedosto, joka luodaan, kun käyttäjä päättää eristää tiedot odottamattoman virheen ilmenemisen jälkeen.

HUOMAA: Eristettyjen tietojen tiedostojen palauttaminen edellyttää teknistä tukea. Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjään tietojen palautusta varten.

- Lajiketunnuksen tiedot (N) määritetään Työasetukset-toiminteessa ja ne sisältävät puuvillankorjuun tallennetut tiedot.
- Asetuskokoonpanoja (O) voi siirtää 4. sukupolven näyttöjen välillä. Käytettävissä olevat asetukset vaihtelevat koneen, työkonen ja ohjainyksikön tyyppiin mukaan. Asetuskokoonpanot määritetään asetusten hallinnassa.

HUOMAA: Vain profiilin nimi, työsiivut, iTEC-asetukset ja hinattavien John Deere -ruiskujen asetukset voidaan siirtää 4. sukupolven näyttöjen välillä.



PC28790—UN—29AUG22

Tietotyyppien kuvakkeet

P—Käyttöoikeuksien hallinnan asetukset
Q—AutoPath-linjatiedot
R—StarFire-tietojen tallennus
S—Ethernet-laitetiedostot

- Käyttöoikeushallinta-asetukset (P) määrittävät Käyttäjät ja käyttöoikeudet -sovelluksessa.

HUOMAA: Estä käyttäjien tekemät ei-toivotut muutokset määrittämällä Käyttäjät ja käyttöoikeudet -toiminteen asetukset.

- AutoPath-linjatiedot (Q) -tiedostot määritetään John Deere Operations Centerissä, ja niitä käytetään AutoPath-ajolinjojen luomiseen.

HUOMAA: AutoPath-tiedostoja ei voi viedä näytöstä.

- StarFire-tietojen tallennus (R) sisältää kirjatut tiedot StarFire-vastaanottimesta, jota John Deere käyttää ongelmien vianetsintään. Ota StarFire-tietojen

tallennus käyttöön valitsemalla tietojen tallennuksen asetus vastaanottimen VT-sivulta.

HUOMAA: *StarFire-tietojen tallennus on käytettävissä vain integroiduissa StarFire 6000 -vastaanottimissa.*

- Ethernet-laitetiedostot (S) kerätään John Deere -laitteista, jotka tukevat File Transfer Protocol -protokollaa ja joilla on Ethernet-yhteys näyttöön. John Deere käyttää niitä vianetsinnän apuna. Valitse vietävät laitetiedostot ja tiedostolokin koko. Lokitiedoston kokomäärityksiä on kolme:
 - Ajonaikaisia lokeja (pienin lokitiedoston koko) käytetään järjestelmän määrittystietojen tunnistamiseen.
 - Viimeaikaiset lokit ja asetuslokit (keskikokoiset lokitiedostot) sisältävät ajonaikaiset lokit sekä laitteen kalibrointi- ja suorituskykylokit. Näitä käytetään suorituskyky- tai asetusongelmien diagnostiikkaan.
 - Kaikki lokit (suurin lokitiedoston koko) kerää kaikki käytettävissä olevat ohjainyksikön lokit, mukaan lukien ajonaikaiset lokit sekä viimeaikaiset lokit ja asetuslokit. Näitä lokeja käytetään toiminteiden tai ohjainyksikön laitteistojen odottamattomien sammumisten diagnostiikkaan.

Toimintokeskus



Toimintokeskus

PC21844—UN—16NOV15

Käytä Toimintokeskusta työtietojen automaattiseen lähettämiseen näytöltä suoraan John Deere -toimintokeskukseen. Tiedot siirretään matkapuhelinsignaalin avulla moduuliperustaisen telematiikkayhdyskäytävän (MTG) kautta tai langattomasti langattoman internetyhteyden kautta.

HUOMAA: *Operations Center vaatii aktiivisen MTG:n, sisäänrakennetun Wi-Fi-yhteyden internetiin (vain 4640) tai internetyhteyden langattoman USB-sovittimen kautta.*

Autom. tuonti

Autom. tuonti ei tuo tietoja automaattisesti, kun tuonti-, vienti- tai poistoprosessi on aktiivinen.

Jos autom. tuonti pysäytetään virran katkaisulla, se jatkuu automaattisesti, kun näyttö käynnistyy uudelleen.

Data Sync -suoratiedonsiirron määrittäminen

Tiedonsiirto John Deere Operations Centeriin on käytössä, kun MTG on matkapuhelimen peittoalueella tai internetyhteydessä, sisäänrakennetulla Wi-Fi-laitteella on internetyhteys (vain 4640) tai langattomalla USB-sovittimella on internetyhteys.

Kun aktiivisia määrittystietoja luodaan tai poistetaan John Deere -toimintokeskuksessa tai liitettyssä näyttössä, muutokset synkronoidaan John Deere -toimintokeskukseen ja kaikkiin organisaatioon kuuluvuihin liitettyihin näyttöihin. Näytöstä poistetut kohteet arkistoidaan John Deere -toimintokeskukseen, ja John Deere -toimintokeskukseen arkistoidut kohteet poistetaan näytöistä.

HUOMAA: *Jos Data Sync -suoratiedonsiirron asetukset on otettu käyttöön, seuraavia tietokohteita ei voi poistaa näytöstä:*

- *Asiakas-, maatala- ja pelto tiedot*
- *Rajat*
- *Ajourat*
- *Liput*
- *Tuotteet*
- *Säiliösekoitukset*
- *Operaattorit*
- *Työkoneet*

Poista kohde näytöstä poistamalla Data Sync -suoratiedonsiirron vaihtoehto käytöstä Operations Centeristä.

Kun internetyhteyttä ei ole saatavilla, paikallisesti tehdyt muutokset tallennetaan näyttöön ja ne synkronoidaan, kun internetyhteys on muodostettu.

Data Sync -suoratiedonsiirto – työtiedot

HUOMAA: *Valitse Operations Center -sivulla Ota käyttöön synkronointi Operations Centeriin -valintaruutu lähettääksesi tiedot automaattisesti suoraan John Deere Operations Centeriin 30 sekunnin välein.*

Tiedot lähetetään John Deere Operations Centeriin, kun MTG on matkapuhelimen peittoalueella tai internetyhteydessä, sisäänrakennetulla Wi-Fi-laitteella on internetyhteys (vain 4640) tai langattomalla USB-sovittimella on internetyhteys. Jos yhteyttä ei ole saatavilla, työtiedot tallentuvat näyttöön. Työtiedot lähetetään, kun yhteys palautuu.

Työtiedot lähetetään peltoanalyysointikeskukseen ja John Deere Operations Centerin Tiedostot-valikkoon.

Työtietojen käynnistimet

Vaikka työtiedot lähetetään automaattisesti näytöstä John Deere Operations Centeriin 30 sekunnin välein, tiedostoja ei voi tarkastella John Deere Operations Centerissä, ennen kuin jokin näistä laukaisimista on ilmennyt:

- Uusi työ aloitetaan tai asiakasta, maatilaa tai peltoa vaihdetaan.
- Matkapuhelin- tai internetyhteys näytön ja John Deere -toimintokeskuksen välillä katkeaa yli 30 minuutiksi.
- Virta katkaistaan avaimella ja kytketään takaisin 30 minuutin kuluessa.
- Virta katkaistaan avaimella yli 30 minuutiksi.

Tietojen tuonti



Tietojen tuonti

PC20405—UN—30APR15

Valitse tuontitapa:

- Tuo USB-asemasta – Valitse USB-aseman kansiot, jotka sisältävät tuotavia tietoja.
- Tuo vastaanotetut tiedostot – Tuo asetus- ja määrittämistiedostot John Deeren -toimintokeskuksesta.

Tietojen tuomiseen John Deere -toimintokeskuksesta tarvitaan modulaarinen telematiikkayhdyskäytävä (MTG).

HUOMAA: Suunniteltujen töiden tiedostoja sisältävät asetustiedostot tuodaan automaattisesti, kun ne vastaanotetaan John Deere Operations Center -toimintokeskuksesta, kun autom. tuonti on käytössä.

Kun asetustiedostot ja käyttöseosmäärät on tuotu näyttöön, ota tiedosto käyttöön valitsemalla Työasetukset. Katso John Deere Operations Centerin ohjetiedoista, kuinka asetustiedostoja luodaan ja kuinka ne lähetetään 4. sukupolven näyttöön.

Yhteensopivuus

Tiedot voidaan siirtää toisesta G5-näytöstä, 4. sukupolven näytöstä, yhteensopivasta työpöytäohjelmistosta tai John Deere Operations Centeristä nykyisessä järjestelmämuodossa. Version 25.3 ja uudemmat ohjelmistot eivät voi tuoda tai viedä tiedostoja aiemmassa vanhassa järjestelmämuodossa.

- Nykyiset järjestelmänäytöt (G5, G5e, G5Plus, 4600 V2, 4200 V2, 4640, 4240)
- Vanhat järjestelmänäytöt (4600 V1, 4200 V1, 4100, 2630)

John Deere Operations Center ei tue työsiivujen tarkastelua, lähetystä tai vastaanottoa. Jos asetustiedosto sisältää vain työsiivuja, tiedosto näkyy kelpaamattomana John Deeren Toimintokeskuksessa.

Jos asetustiedosto sisältää ajolinjoja tai rajoja sekä työsiivuja, asetustiedosto latautuu oikein, mutta työsiivuja ei voi tarkastella.

Apex- tai GreenStar 3 2630 -näytön asetustiedostoja ei voi tuoda suoraan 4. sukupolven näyttöön tai G5-näyttöön ohjelmistopäivityksen 25.3 jälkeen. Jotta tiedostoja voidaan tuoda näistä laitteista, ne on ensin ladattava Operations Centeriin ja asetustiedosto on luotava 4. sukupolven tai G5 -muodossa.

Tuoduissa pelloissa on oltava ulkoraja, kun tuodaan sisäraja. Sisäraja ei voi luoda tai tuoda näytössä, ennen kuin on ensin luotu tai tuotu ulkoraja.

HUOMAA: Jotta kokonaiset työkonien profiilit voidaan tuoda toisesta näytöstä, varmista, että lähdennäytössä on ohjelmistoversio 25.3 tai uudempi.

Tietojen ristiriidat

Tuodut asiakkaiden, farmien ja peltojen nimet muutetaan tarvittaessa. Esimerkiksi "Pelto1" saa uudeksi nimekseen "Pelto1(1)", jos samanniminen pelto on jo tallennettuna.

Kun John Deere -toimintokeskukseen tuodaan työtietoja pelloilta, joiden nimi on yli 20 merkin pituinen, nimet näkyvät oikein. Vietäessä tietoja takaisin näyttöön pellon nimi lyhenee. Tiedot tunnistetaan alun perin näytöstä vietyyn peltoon kuuluviksi.

Jos ajolinjat ovat samalla pellolla ja ne on luotu samalla ajolinjan ohjausmenetelmällä, näyttö käsittelee seuraavat ristiriidat.

Eri nimi, sama linja

- Jos ajolinjat ovat samoja, monitoriin tallennettu ajolinjan nimi korvautuu USB-muistiin tallennetulla nimellä.

Sama nimi, eri linja

- Jos kahdella eri ajolinjalla on sama nimi, monitori nimeää USB-muistiin tallennetun ajolinjan uudelleen tuonin yhteydessä. Esimerkiksi "Ajoura1" saa uudeksi nimekseen "Ajoura1(1)".

HUOMAA: Tiedoston tuominen voi epäonnistua monista syistä. Lisätietoja epäonnistuneiden tuontien käsittelystä on näyttötuessa.

Käsittele näytön kertoma virhetila niiden tiedostojen osalta, joiden tuominen epäonnistui.

Käyttöseosmäärät

Jotta käyttöseosmääriä voidaan viedä, Shapefiles-tiedostojen on sijaittava Rx-nimisessä kansiossa USB-aseman juuressa.

Tietojen vienti



Tietojen vienti

PC20406—UN—30APR15

HUOMAA: Kun viedään työtietoja USB-aseman avulla, tulee käyttää eri laitetta jokaiselle näytölle. Vietyjä työtietoja ei aseteta mihinkään yksittäiseen profiilikansioon.

Asetustiedot asetetaan JD4600-kansioon ja työtiedot JD-tietokansioon USB-aseman juuressa.

Voit siirtää halutut tietotyypit valitsemalla vientimenetelmän.

- Voit siirtää oletusasetuksia käyttäen nopeasti kaikki työtiedot, ohjauslinjat ja suoritussivut valitsemalla Vie kaikki tiedot.
- Voit siirtää näyttökuvia ja virhelokitiedostoja valitsemalla Vianmäärittystiedot.

Tietojen vieminen vanhoissa järjestelmänäytöissä käyttöä varten (4600V1, 4200V1, 4100, GreenStar 3 2630)

4. sukupolven näytöistä vietävien asetustietojen rakenneta ei määritetä automaattisesti vanhalle järjestelmänäytölle sopivaksi. Tee seuraavat toimet ennen 4. sukupolven näytön tietojen tuontia:

1. Vie tietoja USB-asemaan tai langattomasti John Deere Operations Centeriin.
2. Luo vanhan järjestelmän tiedostotyyppin asetustiedosto John Deere Operations Centerin kohdassa Asetustiedoston luonti, ja vie tiedosto USB-asemaan.
3. Tuo äsken luomasi vanhan järjestelmän asetustiedosto USB-asemasta haluamiisi vanhojen järjestelmien näyttöihin.

Tietojen poistaminen



Tietojen poistaminen

PC20407—UN—30APR15

Poista tiedot -valinta poistaa valitut tietotyypit näytöltä.

- Voit poistaa työtietoja, ohjauslinjoja ja suoritussivuja valitsemalla Mukautettu poistaminen.
- Voit poistaa ruutukaappauksia ja virhelokitiedostoja valitsemalla Tyhjennä diagnostiikkatiedot.

ZIDXK1X,1749805202543-22-02JUL25

USB-asema

John Deere -näyttöjä koskevat vaatimukset

- USB-muoto – täytyy olla FAT32 tai NTFS.

HUOMAA: NTFS-muotoa ei voi käyttää järjestelmän palautukseen.

- Tallennustila – suositeltava tallennustila on 32–64 Gt. Suurin tuettu tallennustila on 512 Gt.
- Yhteys – USB 2.0 tai USB 3.0.
- Enimmäismitat – paksuus 9,2 mm (3/8 in) ja leveys 21,7 mm (7/8 in).

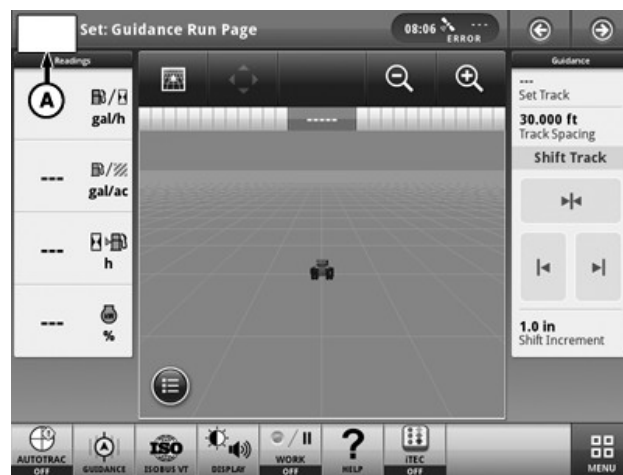
Parhaat käytännöt

- Liitä USB-muisti ja odota 10 sekunnin ajan. Suurten USB-asemien tunnistaminen voi kestää jonkin aikaa.
- Käytä USB-muistia, jonka kapasiteetti on vähintään 16 gigatavua, jotta voit tallentaa useita varmuuskopioita.
- Poista USB-muistista kaikki tiedostot, jotka eivät liity John Deere -näyttöihin.

Tarkasta Diagnostiikkakeskus-toiminteen Näytä laite -välilehdeltä, tunnistaako näyttö USB-muistin.

ch177nn,1728987473948-22-15OCT24

Näyttökuvien tallentaminen



PC17263—UN—15JUL13

A—Näyttökuvan alue

Valitse alue, joka näkyy korostettuna ruudun vasemmassa yläkulmassa. Paina alueen kohdalta siihen saakka, kunnes monitorista on kuultavissa kameran sulkimen laukeamista muistuttava ääni.

Työnnä USB-muisti paikalleen ja siirrä näyttökuvat siihen valitsemalla kohta "Vie tiedot".

DX,PC,FILE,SCREENSHOT-22-22DEC15

Diagnostiikkakeskus



Diagnostiikkakeskus

PC28791—UN—29AUG22

Diagnostiikkakeskus tarjoaa käyttöön edistyneet diagnostiikkatyökalut näyttöön yhdistettyjä järjestelmiä varten. Lisätietoja on saatavissa valitsemalla jonkin välilehdistä.

Järjestelmän diagnostiikka

- Näyttää koneen, työkoneen ja näyttötoimintojen diagnostiikkatiedot.

Koneviestit

- Tarkastele koneen viestejä ja tietoja.

Ohjainten diagnostiikka

- Näyttää kaikkien liitettyjen laitteiden diagnostiikkaosoitteet, vikakoodit ja tiedot.

Vikakoodit

- Näyttää kaikki aktiiviset tai tallentuneet vikakoodit.

Dataväylän tiedot

- Näyttää yksittäisiä CAN-väyliä koskevat diagnostiikkatiedot.

CCD-väylän tiedot

- Näyttää yksittäisiä CCD-väyliä koskevat diagnostiikkatiedot.

Verkko

- Katso JDLINK-modeemin diagnostiikkalukemat.

Jakaminen

- Katso Jakaminen-toiminteen ja tiedonsiirron diagnostiikkatiedot.

Ethernet-väylätiedot

- Katso kaikkien Ethernet-verkossa olevien laitteiden yhteysongelmien diagnostiikkatiedot.

Siirtyminen diagnostiikkakeskukseen

1. Avaa valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.

3. Valitse toiminne Diagnostiikkakeskus.

ch177nn,1685617878029-22-01JUN23

Järjestelmän diagnostiikka

Näyttää koneen, työkoneen ja näyttötoimintojen diagnostiikkatiedot.

Seuraavat tiedot ovat käytettävissä Järjestelmän diagnostiikassa:

Näytä laitteisto

Näyttää prosessoria, monitoria tai näyttöä koskevat diagnostiikkalukemat.

AutoTrac-kunto

Tarkastele AutoTrac-suorituskykyyn vaikuttavia diagnostiikkalukemia.

Ajolinjan ohjauksen ohjattu diagnostiikkatoiminto

Suorita AT2-yhteensopivissa koneissa yleisten AutoTrac-ongelmien vianetsintä.

Koneen järjestelmien valinta

Valitse koneen järjestelmä, jonka tietoja haluat tarkastella. Useimmista järjestelmistä on saatavilla seuraavat tiedot:

Yleistä-välilehti

Yleistä-välilehdellä kerrotaan onko järjestelmästä voimassa olevia kalibrointitietoja ja sieltä voidaan myös vyiestiä muita järjestelmän tilatietoja.

Katkaisijoiden lukemat -välilehti

Katkaisijoiden lukemat -välilehdellä ilmenee havaittujen, järjestelmän koneen toimintojen ohjaamiseen käyttämien katkaisinten tila.

Tunnistimen lukemat -välilehti

Tunnistimen lukemat -välilehdeltä ilmenee havaittujen, järjestelmän syöttötietoina käyttämien tunnistinten antamat lukemat.

Lähtöjen lukemat -välilehti

Lähtöjen lukemat -välilehdeltä ilmenee tiettyjen järjestelmän lähtöjen käsketyt ja todelliset lähtöarvot.

ch177nn,1740728373324-22-28FEB25

Ohjainyksikön diagnostiikka

Ohjainyksikön diagnostiikka -kohdassa on seuraavat tiedot kustakin CAN-väylään kytketystä ohjainyksiköstä.

Laite

- Jokaisen luettelossa olevan laitteen tunnistetietoihin kuuluvat laitetunnus, CAN-osoite ja CAN-verkkosijainti.

Koodit

- Koodit ilmaisevat, onko laitteessa vikakoodeja aktiivisena.

Viestien määrä

- Viestien määrä kertoo CAN-väylän kautta ohjainyksiköltä vastaanotettujen viestien määrän. Tyhjännä kaikkien laitteiden viestien kokonaismäärä käyttämällä sivun alareunassa olevaa nollauspainiketta.

Katselu ja lajittelu

Ohjainyksiköiden näyttötapaa voi muuttaa painamalla kohdan **Näyttöperuste** vieressä olevaa painiketta. Valittavissa ovat seuraavat näkymät:

Kaikki laitteet

- Kaikki monitoriin liitetyt ohjausyksiköt näkyvät.

Ethernet-väylälaitteet

- Vain vastaavalla Ethernet-yhteydellä varustetut ohjainyksiköt näytetään.

Työkoneen dataväylän laitteet

- Vain työkoneen CAN-väylään kytketyt ohjainyksiköt näytetään.

Koneen väylälaitteet

- Vain koneen CAN-väylään kytketyt ohjainyksiköt näytetään.

Järjestä luettelo suodatinten mukaan valitsemalla **Lajitteluperuste**-kohdan viereinen painike:

Laite

- Luettelon lajittelu laitetunnuksen mukaan.

Koodeja syntynyt

- Luettelon lajittelu vikakoodillisten laitteiden mukaan.

AL70325,0000605-22-12NOV20

Diagnostiikkatiedot

Katso tarkemmat tiedot valitsemalla luettelosta ohjainyksikkö.

HUOMAA: Näyttö asetetaan diagnostiikkatilaan, kun ohjainyksikkö valitaan. Diagnostiikkatilasta poistutaan, kun ohjainyksikkösivu suljetaan.

Ohjainyksikön tyyppin mukaan diagnostiikkatiedot näkyvät joko Diagnostiikkaosoite- tai Lukemat-välilehdessä.

Diagnostiikkaosoitteet

TÄRKEÄÄ: Diagnostiikkaosoitteet-asetusten muuttaminen voi vaurioittaa koneen tai työkoneen ohjainyksiköitä. Noudata ohjeita ja ole varovainen muuttaessasi lukemia osoitteissa.

Ohjainyksiköissä on osoitteita, joihin on tallentunut eri asetuksiin liittyviä lukemia. Jokainen osoite on yksilöity osoitteen numeron ja tyyppin perusteella. Dataosoitteita on mahdollista vain katsella (esimerkiksi ohjelmaversiota koskevat tiedot). Asetteluosoitteen tietoja voi sitä vastoin muokata (esimerkiksi kalibroinnin asettelut).

Lukemat

TÄRKEÄÄ: Lukemat-asetusten muuttaminen voi vaurioittaa koneen tai työkoneen ohjainyksiköitä. Noudata ohjeita ja ole varovainen muuttaessasi lukemia osoitteissa.

Ohjainyksiköissä on lukemia, joihin on tallentunut eri asetteluihin liittyviä lukemia. Jokainen lukema on yksilöity numeron ja nimen perusteella. Näytä lukeman tietojen ponnahdusikkuna valitsemalla lukema. Jos arvoa voi muokata, arvon kenttä on valkoinen. Jos arvo on vain luku -muodossa, arvon kenttä on harmaa.

Vikakoodit

Valitun ohjainyksikön sen hetkiset ja tallennetut koodit näytetään. Koodiin liittyvien yksityiskohtaisten tietojen katselu on mahdollista valitsemalla koodi luettelosta.

Ohjausyksiköiden tiedot

Ohjainyksiköiden tiedoissa ovat nähtävissä ohjainyksikön lähettämät yksityiskohtaiset tekniset tiedot ja tunnistustiedot. Nämä tiedot ovat hyödyllisiä ISOBUS-diagnostiikassa.

AL70325,0000505-22-26OCT18

Diagnostiikkakeskuksen piilottaminen



PC15331—UN—08JUL13

Diagnostiikkakeskuksen piilottaminen

Monitori siirtyy diagnostiikkatilaan sen jälkeen, kun jokin ohjausyksikkö on valittu. Sovelluksen voi piilottaa näytöstä valitsemalla kohdan "Piilota diagnostiikkakeskus", minkä jälkeen etusivu palaa näyttöön.

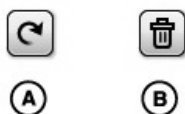
Piilotuspainike on hyödyllinen, mikäli kalibroinnin aikana on tarpeen siirtyä johonkin toiseen näyttöruudun osaan. Samalle diagnostiikan sivulle voi palata valitsemalla valikosta sovelluksen "Diagnostiikkakeskus".

HUOMAA: Poistuminen tästä näytöstä ei ole suositeltavaa diagnostiikan aikana, sillä tämä voi heikentää suorituskykyä.

Poistu diagnostiikasta sulkemalla ohjausyksikön sivu.

DX,PC,DIAG,HIDE-22-22DEC15

Vikakoodit



PC28792—UN—29AUG22

A—Päivityspainike
B—Koodien poistopainike

Välilehdellä "Vikakoodit" ovat nähtävissä sekä kaikki järjestelmässä parhaillaan esiintyvät että aiemmin esiintyneet ja tallentuneet koodit.

Poista koodit painamalla päivityspainiketta (A) ja katso koodit tämän jälkeen uudelleen.

Poista kaikki koodit näytöstä painamalla koodien poistopainiketta (B).

Katselu ja lajittelu



PC28793—UN—29AUG22

Koodien tyypit

A—Pikapysäytys
B—Käyttäjävaroitin
C—Tiedote

Koodien näyttötapaa voi muuttaa painamalla kohdan **Näyttöperuste** vieressä olevaa painiketta. Valittavissa ovat seuraavat näkymät:

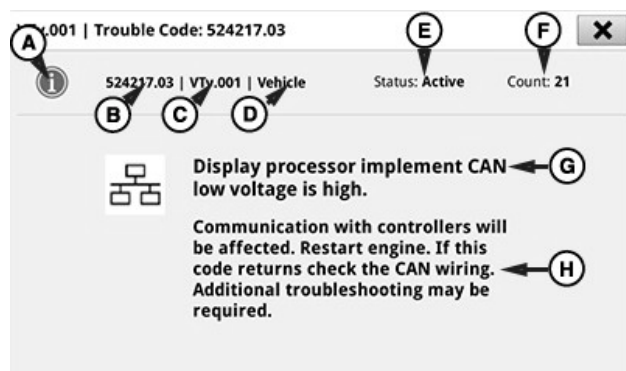
Koodi

- Katseluperusteen "Koodi" tapauksessa näyttöön ilmestyvät kaikki koodit. Myös koodin tyyppi (A—C), yksityiskohtaiset tiedot, tila ja esiintymiskertojen määrä ovat näytössä. Koodiin liittyvien yksityiskohtaisten tietojen katselu on mahdollista valitsemalla koodi luettelosta.

Laite

- Katseluperusteen "Laite" tapauksessa näyttöön ilmestyvät kaikki dataväylään yhdistetyt ohjausyksiköt. Tietoina näytetään Laitetunnus, CAN-verkko sekä se, liittyykö laitteeseen vikakoodeja. Kohdan "Laitteen koodit" voi hakea näyttöön valitsemalla luettelosta jonkin ohjausyksikön.

Koodiin liittyvät yksityiskohtaiset tiedot



PC28827—UN—29SEP22

Koodiin liittyvät yksityiskohtaiset tiedot

A—Vikakoodin tyyppi
B—Vikakoodin numero
C—Laitetunnus
D—CAN-väylästä
E—Koodin tila
F—Lukumäärä
G—Vikakoodi
H—Vikakoodien kuvaus

Valitse vikakoodi, jota koskevia yksityiskohtaisia tietoja haluat katsella.

ct47125,1664233025259-22-09MAY23

CAN-väylän tiedot

CAN-väylän tietojen välilehdellä on nähtävissä CAN-väylään yhdistettyjen ohjainyksiköiden välisen tiedonsiirron tila. Ajoneuvon dataväylä yhdistää toisiinsa esimerkiksi moottorin, hydraulikan ja vaihteiston ohjausyksiköt. Työkoneen CAN-väylä yhdistää esimerkiksi StarFire-vastaanottimen, toisen ISOBUS-näytön ja ISOBUS-työkoneet.



PC28794—UN—29AUG22

A—Vihreä merkkivalo, normaali alueella
B—Keltainen merkkivalo, ei sallitulla alueella

Eräiden lukemien näytön kohdalla on vihreä merkkivalo tai keltainen, huutomerkillä varustettu merkkivalo. Keltainen voi olla odotettavissa koneen ja työkoneen määritysten mukaan.

- Vihreä merkkivalo (A) — lukema on normaaleissa rajoissa.
- Keltainen merkkivalo (B) — Arvo ei ole normaalilla alueella.

ch177nn,1685617902538-22-01JUN23

CCD-väylän tiedot

CCD-väylän tietojen välilehdellä on nähtävissä CCD-väylään yhdistettyjen ohjainyksiköiden välisen tiedonsiirron tila. Koneen CCD-väylä yhdistää esimerkiksi moottorin, hydraulikan ja vaihteiston ohjainyksiköt.



PC28794—UN—29AUG22

A—Vihreä merkkivalo, normaalilla alueella
B—Keltainen merkkivalo, ei sallitulla alueella

Eräiden lukemien näytön kohdalla on vihreä merkkivalo tai keltainen, huutomerkillä varustettu merkkivalo. Keltainen voi olla odotettavissa koneen ja työkoneen määritysten mukaan.

- Vihreä merkkivalo (A) — lukema on normaaleissa rajoissa.
- Keltainen merkkivalo (B) — Arvo ei ole normaalilla alueella.

AL70325,0000575-22-27SEP22

CAN-väylän lukemat

Verkon tila

Aktiivinen

- Järjestelmä toimii odotetusti. Monitorin lisäksi dataväylään on yhdistetty vähintään yksi ohjausyksikkö, joka myös vaihtaa tietoja väylää pitkin.

Ei toiminnassa

- Monitori ei vaihda tietoja muiden dataväylään yhdistettyjen ohjausyksiköiden kanssa. Jos monitori on ainoa dataväylään yhdistetty ohjausyksikkö, lukema kohdassa "Viestien kokonaismäärä" kasvaa mutta verkko pysyy tilassa "ei toiminnassa".

Viestien kokonaismäärä

Viestien kokonaismäärä koskee dataväylän kautta lähetettyjen viestien määrää. Jos kone on käynnissä, tämä lukema kasvaa jatkuvasti, sillä ohjausyksiköt lähettävät tällöin aina viestejä dataväylää pitkin.

Jännitteet "CAN High" ja "CAN Low"

Huippujännite on korkein edellisen kylmäkäynnistyksen jälkeen esiintynyt keskijännite. Jännitemittauksen keskiarvo lasketaan joka sekunti. Jännitteiden "CAN High" ja "CAN Low" huippuarvot ovat yleensä välillä 1,8 - 3,3 V.

HUOMAA: Kylmäkäynnistyksestä on kyse siinä tapauksessa, että monitori on ollut pois päältä 24 tunnin ajan, samoin kuin sen jälkeen, kun jatkuva jännite on katkaistu monitorista.

Väylän käyttöaste

Dataväylää koskevat tiedot välittyvät ohjausyksiköiden välisissä viesteissä. John Deeren työkoneiden CAN-väylän siirtonopeus on 250 kbd. Tämä merkitsee sitä, että väylä pystyy kytkemään jännitteen enimmillään 256 000 kertaa sekunnissa viestien lähettämistä varten. Tällöin väylän käyttöaste on 100 %.

Jos ohjausyksikkö (esim. jokin työkone) toimii odotetusta poikkeavasti, syynä voi olla se, että väylän käyttöaste on vähintään 45 prosenttia. Eräät laitteet eivät pysty lähettämään ja ottamaan vastaan kaikkia tarvittavia viestejä väylän suuren kuormituksen vuoksi.

HUOMAA: Jotkin ISOBUS-työkoneet eivät toimi, jos väylän kuormitus ylittää 25 %.

Toimiva StarFire-vastaanotin kuormittaa väylää 5–7 %.

Työkoneiden tai GPS-vastaanotinten liitinten irrottaminen voi pienentää väylän käyttöastetta.

Siirtonopeus

Siirtonopeus ilmaisee nopeuden, jolla dataväylä toimii. ISOBUS-työkoneiden ja John Deeren työkoneiden dataväylä toimii 250 kbd:n nopeudella. Kaikkien tähän järjestelmään yhdistettävien ohjausyksiköiden tulee toimia 250 kbd:n nopeudella. Muutoin ohjausyksiköt eivät toimi moitteettomasti.

Dataväylän tila ja virheiden määrät

Dataväylällä voi olla neljä erilaista tilaa:

- Toiminnassa – Dataväylä toimii häiriöttä.
- Passiivinen – Passiivisia virheitä esiintynyt.
- Varoitus – Väylässä ilmennyt varoitustason virheitä.
- Pois päältä – Väylässä ilmennyt virheitä, jotka johtavat väylän kytkeytymiseen pois päältä.

Jos jokin näistä virheistä esiintyy, näyttö tallentaa muistiin virheen esiintymiskertojen lukumäärän.

Passiivisten virheiden määrä

- Jos tämä lukema on suurempi kuin nolla, jokin dataväylään yhdistetty ohjausyksikkö ei ole saanut kaikkia viestejä. Tärkeitä tietoja on saatettu menettää. Tämä johtuu mitä todennäköisimmin dataväylän korkeasta käyttöasteesta.

Väylävaroitusten määrä

- Jos tämä lukema on suurempi kuin nolla, jossakin dataväylään yhdistetyssä ohjausyksikössä esiintyy häiriöitä.

Pois käytöstä olevien väylien määrä

- Jos tämä lukema on suurempi kuin nolla, jossakin dataväylään yhdistetyssä ohjausyksikössä esiintyy häiriötä. Tietty määrä viestejä puuttuu eikä se ota enää vastaan viestejä. Tärkeitä tietoja on menetetty. Tämä häiriö esiintyy mitä todennäköisimmin siinä tapauksessa, että CAN-väylän käyttöaste on korkea.

Ylivuotovirheiden määrä

- Ylivuotovirheiden esiintyminen siihen, että dataväylään yhdistettyihin sovelluksiin tai ohjausyksiköihin saapuu viestejä nopeammin kuin mitä ne pystyvät käsittelemään. Tämä johtaa tärkeiden viestien kadottamiseen ja järjestelmän toimintahäiriöön. Tämä häiriö esiintyy mitä todennäköisimmin siinä tapauksessa, että CAN-väylän käyttöaste on korkea.

ch177nn,1685617918357-22-01JUN23

- *Paketin virhe* – Vahingoittuneiden tai virheellisessä muodossa olevien vastaanotettujen pakettien määrä siitä alkaen, kun näyttö käynnistettiin.
- *Paketin katoaminen* – Niiden pakettien määrä, jotka katosivat ennen määränpäähän saapumista.
- *Nopeus* – Yhdistetyn Ethernet-verkon nopeus.
- *Yhdistettyjen laitteiden määrä* – Niiden laitteiden määrä, joiden IP-osoitteet näyttö näkee verkossa.
- *Yhteyden katkokset* – Yhteyden katkeamiskertojen määrä siitä alkaen, kun näyttö käynnistettiin.

AL70325,0000603-22-12NOV20

Verkko

Verkko-välilehti näyttää JDLINK-modeemin, verkkoyhteyden ja asiakkaan omistaman SIM-kortin diagnostiikkalukemat.

JDLINK-modeemi on yksi pääkomponenteista, joita tarvitaan John Deeren telematiikkaratkaisuihin, kuten JDLINK, Service ADVISOR -järjestelmän etäkäyttö ja John Deere -etänäytön käyttö (RDA).

JDLINK-modeemi sisältää laiteohjelmiston, mobiilimodeemin ja SIM-laitteen. Se lähettää ja vastaanottaa tietoja sekä viestejä mobiiliverkkojen välityksellä.

RDA tarvitsee keskeytymättömän mobiiliverkkoyhteyden toimiakseen. JDLINK ei edellytä keskeytymätöntä mobiiliverkkoyhteyttä, koska JDLINK-modeemi pystyy tallentamaan tietoja jopa 1000 tunnin ajalta.

ch177nn,1685617932516-22-01JUN23

Ethernet-väylätiedot

Ethernet-väylätiedot näyttää diagnostiset yhteysongelmat kaikkien laitteiden kanssa Ethernet-verkossa.

Ethernet-väylätietojen näyttämät kohteet:

- *Ethernet Link Status* – Näyttää, verkko käytössä vai poissa käytöstä.
- *Internet-osoite* – Näyttää osoitetun tai staattisen IP-osoitteen, jota näyttö käyttää.
- *Siirretyt paketit* – Siirrettyjen pakettien määrä siitä alkaen, kun näyttö käynnistettiin.
- *Vastaanotetut paketit* – Vastaanotettujen pakettien määrä siitä alkaen, kun näyttö käynnistettiin.

Huolto ja kalibrointi

Huolto ja kalibroinnit



PC28795—UN—29AUG22

Huolto ja kalibroinnit

Sovelluksen "Huolto ja kalibroinnit" avulla käyttäjä voi asetella huoltovälit ja kalibroida koneen komponentteja.

Siirtyminen kohtaan Huolto ja kalibroinnit

1. Avaa valikko.
2. Valitse välilehti "Traktorin asettelut".
3. Valitse toiminne Huolto ja kalibroinnit.

ct47125,1664234209291-22-27SEP22

Huoltotarkastukset

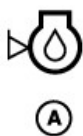
HUOMAA: Huoltotarkastukset kuuluvat traktorin varustukseen, jos näin on määritelty oston yhteydessä.

Huoltotarkastukset tulee suorittaa koneen ollessa tasaisella maalla ja moottorin ollessa sammutettu. Odota vähintään 40 minuuttia moottorin sammuttamisen jälkeen ennen nestemäärien tarkastamista.

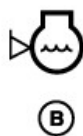
Merkkivalo ilmaisee tarkastuspisteen tilan.

- Vihreä valo — normaali määrä
- Punainen valo — määrä on liian suuri tai liian pieni

Seuraavat tarkastuspisteet ovat käytettävissä:



A



B

PC17385—UN—15MAY14

A—Moottorin öljymäärä
B—Moottorin jäähdytysnesteen määrä

- Moottorin öljymäärä (A)
- Moottorin jäähdytysnesteen määrä (B)

DX,PC,MAINT,SERVCHECK-22-07APR17

Huoltovälit

Kohdat "Huoltovälit" muistuttavat käyttäjää siitä, milloin säännölliset huoltotoimenpiteet koneessa ovat välttämättömiä.

Voit luoda uuden huoltovälin valitsemalla painikkeen "Lisää huoltoväli". Lisättävien huoltovälien määrälle ei ole määritelty ylärajaa.

Huoltovälin luomisen jälkeen kyseinen huoltoväli on nähtävissä luettelossa. Huoltovälin yhteydessä on ilmoitettu huoltovälin nimi, kulunut aika ja huollon määräaika.

- Käyttäjä valitsee huoltovälin yksilöimiseen tarvittavan nimen.
- Kohta "Kulunut aika" ilmoittaa viimeksi suoritettun huoltovälin nollauksen jälkeen kertyneiden käyttötuntien määrän.
- Kohta "Aikaväli" ilmoittaa käyttötuntien määrän huoltojen välillä.

Aikavälit on järjestetty kasvavaan järjestykseen pienimmästä tuntimäärästä alkaen. Tämän jälkeen huoltovälit on sijoitettu aakkosnumeeriseen järjestykseen siten, että numerot tulevat ennen kirjaimia.

Järjestelmä muistuttaa käyttäjää koneen huollon tarpeesta kaksikymmentä tuntia ennen huoltovälin umpeutumista. Viestin kuitaamisen jälkeen järjestelmä muistuttaa käyttäjää lähestyvistä huolloista jokaisen käynnistykseen yhteydessä siihen saakka, kunnes huoltoväli on nollattu.

DX,PC,MAINT,SERVINTERVAL-22-23DEC15

Kalibroinnit

Tämän sovelluksen avulla voi suorittaa renkaiden luiston ja tutkan kalibroinnin.

Tutkan kalibrointi



Tutkan kalibrointi

PC23946—UN—22MAR17

Tutka täytyy kalibroida, kun se asennetaan koneeseen ensimmäisen kerran. Tutka täytyy kalibroida myös, jos tutkanopeuden ja todellisen ajonopeuden välillä on ero, kun traktoria ajetaan kuormittamattomana kovalla alustalla.

HUOMAA: Tuulisissa olosuhteissa tutkanopeus voi olla epätarkka esimerkiksi lentävien lehtien, pölyn ja hiekan vuoksi.

Renkaiden luiston kalibrointi



PC23947—UN—22MAR17

Renkaiden luiston kalibrointi

Kalibroi renkaiden luisto, mikäli tutkanopeus ja rengasnopeus poikkeavat toisistaan, kun traktoria ajetaan kuormittamattomana kovalla alustalla. Tutustu lisätietoihin kohdassa "Mittaristo".

Suorita kalibrointi ajamalla kuormaamattomalla koneella kovalla, kuivalla, puhtaalla ja tasaisella alustalla.

HUOMAA: Renkaiden luiston kalibrointi on käytettävissä vain järjestelmään yhdistetyn ja kalibroidun tutkayksikön yhteydessä.

Varmista ennen renkaiden luiston kalibrointia, että tutkanopeus on mitattu tarkasti ja oikein.

DX,PC,MAINT,CAL-22-07APR17

ISOBUS VT



ISOBUS VT

PC28796—UN—29AUG22

Tämä John Deere -näyttö tukee AEF:n (Agricultural Industry Electronics Foundation) ja ISO 11783 -standardin mukaisia ISOBUS-yhteensopivia ohjainyksiköitä. Näitä ohjainyksiköitä voidaan tarkastella ja käyttää ISOBUS-virtuaalipäätteen (VT) kautta. Jos kaksoisnäyttö on kytkettynä, toista VT:tä voi tarkastella ja käyttää.

Kun ISOBUS-ohjainyksikkö on kytketty, käyttöliittymän grafiikkatiedostot ladataan ISOBUS-virtuaalipäätteelle. Tämän jälkeen käyttäjä voi ISOBUS-virtuaalipäätteen kautta selata ja käyttää kaikkia ISOBUS-ohjainyksikön käytettävissä olevia toimintoja.

Siirtyminen kohtaan "ISOBUS VT"

1. Avaa valikko.
2. Valitse välilehti "Sovellukset".
3. Valitse sovellus "ISOBUS VT".

Järjestelmään yhdistetyt ISOBUS-työkoneet ja -ohjainyksiköt

4. sukupolven näyttö pystyy lataamaan ja vaihtamaan tietoja samanaikaisesti useiden ISOBUS-ohjainyksiköiden kanssa. Kaikkien järjestelmään yhdistettyjen ISOBUS-ohjainyksiköiden luettelo ilmestyy näyttöön valikkopainikkeen painamisen jälkeen.

Valitse haluamasi ISOBUS-ohjainyksikkö. Ohjainyksikön käyttöliittymän voi hakea tämän jälkeen näyttöön painamalla OK-painiketta.

Vianetsintä

Jos ISOBUS-ohjainyksikön käyttöliittymä ei näy oikein:

- Tarkastele ISOBUS-ohjainyksikköä tilakeskuksessa ja noudata ilmoitetun tilan mukaisia vianetsintävaiheita. Lisätietoja on Diagnostiikkakeskuksen kohdassa ISOBUS-ohjainyksiköt.

Jos käyttöliittymä ei edelleenkään näy oikein:

1. Valitse asetukset ISOBUS VT -toiminteen yläreunasta.
2. Valitse lisäasetuksista vaihtoehto ISOBUS-virtuaalipäätteen tyhjennys poistaaksesi tallennetut ISOBUS-ohjainyksikön käyttöliittymän tiedostot.

Käyttöliittymä ladataan uudelleen seuraavan ohjainyksikön liittämisen yhteydessä.

Työsivumoduuli

ISOBUS VT - moduuleita voidaan lisätä työsilulle Näytönvalitsin-toiminteen avulla.

Moduulit ladataan työkoneen ohjainyksiköstä ja ne ovat käytettävissä vain silloin, kun tämä ohjainyksikkö on liitetty. Saatavilla olevien moduulien tyypit vaihtelevat ohjainyksikön valmistajan mukaan. Tämä näyttö pystyy näyttämään ISOBUS VT:n version 4.

AL70325,0000634-22-26SEP22

StarFire-vastaanotin

StarFire GPS -vastaanotin



PC28798—UN—29AUG22

StarFire GPS -vastaanotin

StarFire GPS -vastaanotin saa globaalin paikannuksen ja differentiaalikorjauksen vaatimat signaalit yhdeltä vastaanottimelta.

HUOMAA: Integroidun StarFire 7000/7500 -vastaanottimen TCM-yksikkö on tehdaskalibroitu. Jos on suoritettava peltokalibrointi, katso StarFire 7000/7500 -vastaanottimen käyttöohjeen osa Vianetsintä.

Vastaanottimeen on sisäänrakennettu maastokorjausyksikkö (TCM), joka huomioi koneen liikkeitä, kuten kiertymisen ja kaltevuuden sivuttaisrinteissä, epätasaisen maaston ja vaihtelevan maaperän. Moitteeton toiminta edellyttää tarkkaa TCM-kalibrointia.

Katso asetus- ja kalibrointiohjeet StarFire-vastaanottimen käyttöohjeesta.

Edistynyt TCM-kalibrointi

TCM on kalibroitava, kun vastaanotin ensiasennetaan koneeseen tai siirretään toiseen koneeseen. Edistynyt TCM-kalibrointi luo tilapäisen AutoTrac-ajouran konetta varten, jota käyttämällä koneella voidaan ajaa vastaanottimen TCM-kalibroinnin ajan. Kehittynyt TCM-kalibrointi voi tehdä usean vastaanottimen TCM-kalibroinnin samanaikaisesti ja se on vanhaa kalibrointia tarkempi eikä koneen tarvitse olla tasaisella.

Kehittyneen maastokorjausyksikön (TCM) kalibroinnin ohjeet ovat näyttötuessa.

Vaatimukset

- Vastaanottimen malli on StarFire 6000 tai uudempi.
- Vastaanottimen ohjelmistoversio 4.40N (ohjelmistopaketti 20-2) tai uudempi.
- Näyttö on 4. sukupolven näyttö.
- Näyttöön on päivitetty uusien ohjelmistojen.
- Näytössä on kelpoillinen AutoTrac-aktiivointi.

Siirry kohtaan StarFire GPS -vastaanotin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse StarFire-toiminne.

StarFire-ohjelmiston etäpäivitykset

Ohjelmiston etäpäivitystoiminnon avulla John Deere voi toimittaa ohjelmistopäivityksiä etäpalveluna koneeseen asennetun JDLink-modeemin välityksellä. Kun ohjelmisto on ladattu koneeseen, käyttäjän on käynnistettävä ohjelmiston asennus.

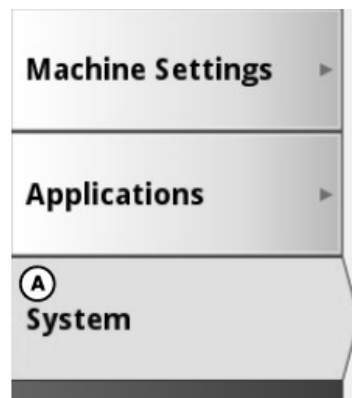
1. Avaa valikko.



PC28688—UN—25AUG22

Valikko

2. Valitse Järjestelmä-välilehti (A).



PC28821—UN—21SEP22

Järjestelmä-välilehti

A—Järjestelmä-välilehti

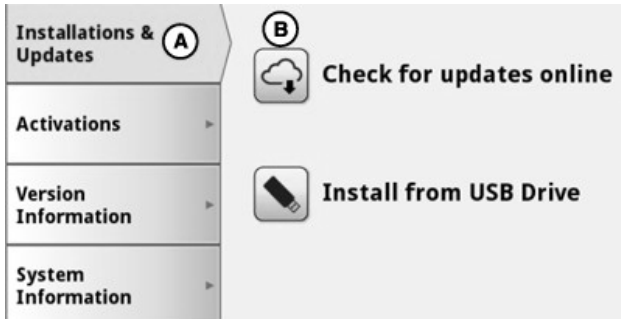
3. Valitse Ohjelmistonhallinta.



PC28693—UN—25AUG22

Ohjelmistonhallinta

4. Valitse Asennukset ja päivitykset -välilehdeltä (A) Tarkasta päivitykset verkosta (B).



PC28822—UN—21SEP22

Tarkasta päivitykset verkosta -painike

- A—Asennukset ja päivitykset -välilehti
B—Tarkasta päivitykset verkosta -painike

5. Valitse Näytä muiden laitteiden päivitykset (A), ja paina sitten Seuraava (B).



PC28823—UN—08MAY23

Näytä muiden laitteiden päivitykset -painike

- A—Näytä muiden laitteiden päivitykset -painike
B—Seuraava-painike

6. Valitse ladattava ohjelmisto ja paina Asenna.



PC28824—UN—08MAY23

Asenna-toiminnevalitsin

ch177nn,1663767382508-22-27SEP22

Video

Video



Video

PC28800—UN—29AUG22

! HUOMIO: Vältä loukkaantumisen tai kuoleman vaara. Älä luota siihen, että kamera riittää törmäysten välttämiseksi tai sivullisten havaitsemiseksi. Ole aina valppaana ja tietoinen ympäristöstä konetta käyttäessäsi. Lue osan Turvallisuus kohta Vältä peruuttamisen aiheuttamat onnettomuudet, ja varmista, että ymmärrät sen.

TÄRKEÄÄ: Vältä koneen vaurioituminen tai törmäys. Päättä kameran tai videon peilikuvan käytöstä ennen videosovelluksen käyttöä.

HUOMAA: Kun käsittelet suuria tietomääriä, kuvat saattavat olla pikselöityneitä.

Videotoiminteen avulla voi valvoa konetta ympäröiviä alueita.

4200-prosessori tukee vain yhtä videotuloa. 4600-prosessorissa voidaan näyttää enintään kaksi videosyötettä ja se tukee jopa neljää kameran tuloa.

Lisätietoja erityyppisistä näytöistä on osassa Perustietoja näytöistä.

Siirtyminen kohtaan "Video"

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Toiminteet-välilehti.
3. Valitse toiminne "Video".

Kameratulon vaihtaminen



Kamera-kuvake

PC23948—UN—22MAR17

Jos järjestelmään on yhdistetty useampi kuin yksi kamera, videotulosignaalin voi vaihtaa toiseen valitsemalla toisen kameran numeron.

Peilikuva



Peilikuva-painike

PC23949—UN—22MAR17

Videokuvan näkymän voi muuntaa taustapeilin kuvan kaltaiseksi painamalla painiketta "Peilikuva". Videokuvan vasen ja oikea puoli vaihtavat tällöin paikkaansa.

Kontrasti



Videon kontrasti -kuvake

PC23950—UN—22MAR17

HUOMAA: Kontrastin hallintalaitteet eivät ole käytettävissä kameroille, joissa on digitaalinen lähde.

Säädä videon kontrastia painikkeilla plus (+) ja miinus (-). Voit säätää videokuvaa kirkkaammaksi pluspainikkeella ja vähentää sen kirkkautta miinuspainikkeella.

ZIDXK1X, 1749805629207-22-13JUN25

Videon laukaisimet

Videota voi katsoa, kun tiettyjä koneen toimintoja suoritetaan (esim. peruutus tai PTO:n kytkeä). Videon liipaisimet ovat käytettävissä, kun yhteensopivia koneen toimintoja havaitaan.

1. Määritä asetukset valitsemalla Lisäasetukset.
2. Valitse jokin liipaisin.
3. Valitse kameratulo valittua liipaisinta varten. Tämän kameran kuva ilmestyy näyttöön liipaisimen lauettua.

HUOMAA: Valitse vaihtoehto "Ei kameraa", mikäli et halua videokuvan näkyvän ruudussa jonkin liipaisimen lauettua.

4. Syötä videokuvan aikakatkaisuun kuluva aika. Tämä tarkoittaa aikaa, jonka videokuva on ruudussa sen jälkeen, kun ei ole enää toiminnassa.

AL70325,00005AF-22-08NOV19

Langattomat asetukset

Langattomat asetukset



Langattomat asetukset

PC28801—UN—29AUG22

Luo yhteys langattomaan verkkoon kohdan Langattomat asetukset avulla, tai luo langaton verkko, jonka kautta voit luoda yhteyden kannettavien laitteiden ja koneen välille. Langattomat asetukset -toiminne käyttää JDLINK-modeemia ja/tai ulkoista langatonta Internet-sovitinta.

HUOMAA: Langattomat asetukset -sivun toiminnot ovat käytettävissä vain JDLINK-modeemille, kun modeemi tai MTG on aktiivinen koneen CAN-väylässä.

Siirry Langattomiin asetuksiin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse Langattomien asetusten toiminne.

Lisätietoja Kone langattomaan- tai Mobiili koneeseen -yhteyden luomisesta on näytötuessa.

Kone langattomaan



Kone langattomaan

PC24041—UN—05APR17

HUOMAA: Ulkoista langatonta Internet-sovitinta voidaan käyttää langattoman yhteyden muodostamiseksi koneeseen. Ota yhteyttä John Deere -jälleenmyyjäsi, jolta saat täydellisen luettelon yhteensopivista laitteista.

Kone langattomaan -toiminto yhdistää koneen langattomaan verkkoon käyttämällä JDLINK-modeemia.

Voit käyttää Kone langattomaan -toimintoa seuraaviin:

- Over-the-Air-ohjelmistopäivitykset
- Etädiagnostiikka
- Etänäytön käyttö (RDA)
- Verkkolisenssit
- Data Sync -suoratiedonsiirto henkilökohtaisen tukiaseman kautta

Mobiili koneeseen



Mobiili koneeseen

PC24042—UN—05APR17

Mobiili koneeseen -toiminto määrittää JDLINK-modeemilla langattoman verkon, jonka kautta langattomat laitteet yhdistetään koneeseen.

Käytä Mobiili koneeseen -toimintoa John Deere Connect Mobilelle.

ZID XK1X, 1751349960381-22-01 JUL25

Etänäytön käyttö

Etänäytön käyttö



PC28802—UN—29AUG22

Etänäytön käyttö

Käytössä olevaa näyttöä voidaan tarkastella etäyhteyden kautta Remote Display Accessin (etänäytön käyttö) avulla.

Siirry RDA:han

1. Avaa valikko.
2. Valitse välilehti "Sovellukset".
3. Valitse RDA-toiminne.

RDA:n käyttäminen

Kirjaudu tietokoneella tai mobiililaitteella osoitteeseen JDLINK.com tai MyJohnDeere.com ja valitse haluamasi kone. Käynnistä etänäytön käyttöistunto aloittaaksesi näytön etätarkastelun.

Kun yhteys on muodostettu, näytön näkymä lähetetään Ethernet-kaapelin kautta JDLINK-modeemiin. JDLINK-modeemin tiedot lähetetään mobiiliyhteyden avulla John Deere -kommunikaatioverkkoon, jolloin näytön näkymää voi tarkastella osoitteessa JDLINK.com tai MyJohnDeere.com.

Näin ohjaamossa olevaa kuljettajaa voidaan neuvoa näytön asetusten teossa, optimoinnissa ja vianetsinnässä etäyhteyden avulla.

AL70325,00005A0-22-26SEP22

COM-porttiasetukset

COM-porttiasetukset



COM-porttiasetukset

PC28803—UN—29AUG22

COM-porttiasetustoiminnetta käytetään määrittämään RS232-signaali siten, että näyttö voi viestiä eri ohjainyksikköjen tai laitteiden välillä.

Siirry COM-porttiasetuksiin

1. Valitse Valikko.
2. Valitse Järjestelmä-välilehti.
3. Valitse sovellus COM-porttiasetukset.

HUOMAA: Laitteiden yhdistämiseen COM-portteja käyttämällä tarvitaan lisäjohtosarja. Ota yhteys John Deere -jälleenmyyjään.

Näytössä on kaksi sarjaan kytkettyä COM-porttia, joita voidaan käyttää seuraavien laitetyyppien liittämiseen:

- Field Doc -liitântä
- GPS (Global Positioning System) -vastaanotin
- Typen (N) Sensing (valmistajat: Yara ja Fritzmeier)
- GreenSeeker
- LH 5000
- Viljavaunu

Field Doc -yhteyden vaatimukset:

- Baudi-nopeudeksi on asetettu 9600.
- Raven-ohjainyksikön tietojen kirjaus on käytössä.
- Tietojen kirjauksen käynnistysarvo on alle 3 sekuntia (suositus on 1 sekuntia tai vähemmän).

Sarja-GPS:n vaatimukset:

HUOMAA: AutoTrac-ohjaus ei ole yhteensopiva kolmannen osapuolen RS232 GPS:n kanssa.

- Baudi-nopeudeksi on asetettu 19200.
- Lähtönopeus asetettu arvoon 1 tai 5 Hz (ajolinjan ohjaus vaatii 5 Hz).
- Vastaanotin on asetettu lähettämään seuraavia viestejä:
 - GGA
 - GSA
 - RMC
 - Databittejä 8
 - Ei pariteettia

- Stop-bittejä 1
- Ei virtauksen ohjausta

Typen (N) Sensing -määrittys

1. Asenna, kalibroi ja määritä N-Sensing-järjestelmä valmistajan käyttöohjeen mukaisesti.
2. Määritä COM-portin asetukset laitteen tyyppin ja valmistajan mukaan.
3. Valitse Tavoitenopeus/RX-arvoksi "N-Sensing" Työasetukset-toiminteen työyhteenvetosivulla.

GreenSeeker-asetukset

1. Asenna, kalibroi ja määritä GreenSeeker-järjestelmä valmistajan käyttöohjeen mukaisesti.
2. Määritä COM-portin asetukset laitteen tyyppin mukaan.
3. Valitse Tavoitenopeus/RX-arvoksi "GreenSeeker" Työasetukset-toiminteen työyhteenvetosivulla.

LH 5000 -asetukset

1. Asenna, kalibroi ja määritä LH 5000 -järjestelmä valmistajan käyttöohjeen mukaisesti.
2. Määritä COM-liitännän asetukset käyttämällä laitetyyppiä Field Doc Connect ja valmistajaa LH Technologies.
3. Valitse LH 5000 Työkonehallinta-toiminteessa.

Kylvökärryn asetukset

1. Asenna, kalibroi ja määritä viljavaunujärjestelmä valmistajan käyttöohjeen mukaisesti.
2. Valitse Viljavaunu kohdassa Laitetyyppi.
3. Valitse viljavaunun valmistaja.

COM-portin diagnostiikka

COM-porttidiagnostiikkaa käytetään sen määrittämiseen, täyttyvätkö yhdistetyn ohjainyksikön tai laitteen käyttöä koskevat vaatimukset. COM-porttidiagnostiikassa näkyvät arvot määrittävät laitetyyppin mukaan.

ch177nn,1728641242778-22-11OCT24

Hallintalaitteiden asetukset

Hallintalaitteiden asetukset



PC28805—UN—29AUG22

Hallintalaitteiden asetukset

Käytä Hallintalaitteiden asetukset -toiminnetta määrittääksesi koneen tai työkonteen toimintojen ohjaamiseen, SCV:n uudelleenmäärittäisiin tai muiden ohjainten uudelleenmäärittäisiin käytettävän ISOBUS-ohjauksen tai koneen muun ohjauksen asettelut.

Siirtyminen kohtaan "Hallintalaitteiden asettelut"

1. Avaa valikko.
2. Valitse välilehti "Sovellukset".
3. Valitse Hallintalaitteiden asetukset -toiminne.

Hallintalaitteiden asettelut -toiminne ja saatavilla olevat määritettävät syötteet vaihtelevat konetyyppien mukaan. Lisätietoa Hallintalaitteiden asettelut -toiminteesta on koneen käyttöohjeessa.

AL70325,00005A1-22-26SEP22

Huolto ja ylläpito

Näytön puhdistus

TÄRKEÄÄ: Puhdista näyttö aina virta sammutettuna. Näytön puhdistaminen sen käytön aikana voi johtaa tahattomiin painikkeiden valintoihin.

Kun haluat puhdistaa monitorin, sammuta siitä virta ja pyyhi näyttö pehmeällä liinalla ja puhdistusaineella, joka ei sisällä ammoniakkia, kuten esim. John Deeren lasin- tai yleispuhdistusaine.

DX,PC,CLEAN,DISP-22-21OCT16



Tiedostonhallinta

PC24753—UN—31OCT17

Tehdastietojen palautus

Palauta tiedot tehdasasetuksiin, kun näyttö siirtyy käyttäjältä toiselle. Toiminto poistaa kaikki käyttäjätiedot näytöstä, ja sitä ei voida kumota. Käyttäjätietoihin sisältyvät asetus- ja dokumentointitiedot, ajolinjan ohjaustiedot, summat sekä mukautetut työsiuasettelut. Aktivointi-, kieli- ja alueasetuksia tai aktivointeja ei palauteta. Uudelleenkäynnistys on tarpeen nollauksen jälkeen.

Tehdastietoihin nollaus 4. sukupolven CommandCenter-näytössä on tarpeen ennen koneen myymistä.

Tehdastietoihin nollaus 4. sukupolven universaalissa näytössä on tarpeen ennen näytön myyntiä.

1. Avaa valikko.



Valikko

PC21495—UN—04SEP15

2. Valitse Järjestelmä-välilehti.



Järjestelmä-välilehti

PC21264—UN—12JUN15

3. Valitse tiedostonhallinta.

4. Valitse asetukset.



Asetukset

PC20398—UN—09DEC14

5. Valitse Asetukset-välilehti.



Asetukset-välilehti

PC28671—UN—18MAR22

6. Valitse Aloita tehdastietojen palautus.



PC28672—UN—18MAR22

7. Noudata näytön kehoitteita.

ch177nn,1685618029193-22-01JUN23

Järjestelmän palauttaminen



PC620654—UN—14MAY24

A—Palautuksen PIN-koodi

Järjestelmän palautus yrittää suojata käyttäjän tietoja ja mahdollisesti pelastaa ne. Järjestelmän palautus käynnistyy, kun järjestelmä havitsee ristiriidan, joka saattaa johtaa haluttujen toimintojen vioittumiseen.

Näytön siirtyessä järjestelmän palautukseen näkyviin tulee aluksi 30 sekunnin ajastus järjestelmän palautukselle. Jatka järjestelmän palautusta ottamalla yhteyttä John Deeren jälleenmyyjään ja antamalla palautuksen PIN-koodi (A).

Näyttö palaa normaaliin toimintaan, jos ajastimen annetaan kulua loppuun. Jos tämä näyttö ei poistu, ota yhteyttä John Deeren jälleenmyyjään ja anna palautuksen PIN-koodi (A).

bvmsit,1715698463998-22-23MAY24

Ohjelmistopäivitys epäonnistuu

Kun Display VTV -ohjausohjelmiston päivitystä viimeistellään Service ADVISOR -järjestelmällä, päivitys epäonnistuu johtuen jostakin seuraavista asennusvirheistä: Kun asennusvirhe ilmenee, hyötykuormaa ei voi ohjelmoida ja lataus epäonnistuu.

Seuraavat Service ADVISOR -järjestelmän virheet voivat ilmetä. Noudata ehdotettuja toimenpiteitä:

HUOMAA: Kone- tai täsmäviljelytoiminteita ei voi käyttää virheidenkorjauksen aikana. Virheidenkorjauksen tallennus kestää noin 5–10 minuuttia. Kun toimenpide on valmis, asiakas voi jatkaa koneen käyttöä siihen asti, kunnes jälleenmyyjä on vienyt virheidenkorjaustiedot.

Virheviestin tunniste	Otsikkoteksti	Tilanne	Korjaustoimenpide
AM.MO.1	Asennusvirhe	Ilmeni ristiriita, joka aiheutti latauksen epäonnistumisen.	RATKAISU A: 1. Alustavat vaiheet - Yritä asennusta uudelleen. - Kytke näytön akkuvirta pois päältä ja uudelleen päälle, ja yritä sitten palauttaa toiminta ennalleen kääntämällä koneen virta päälle
AM.MO.3	Asennusrajoitus	John Deere edellyttää todennusta, jota ei ole	

		tässä ohjelmistopakettissa.	- Kytke virta uudelleen päälle ja aloita päivitys ilman USB:tä. Kun näyttöön tulee kehote, aseta USB paikalleen ja valitse OK. 2. USB-aseman ja -liitännän tarkastus - Varmista, että USB on diagnostiikan USB-liitännässä. - Varmista, että näyttö havaitsee USB:n: VALIKKO > JÄRJESTELMÄ > DIAGNOSTIIKKAKESKUS.NÄYTÖN LAITTEISTO > USB-merkkivalo Jos USB:tä ei havaita, kokeile toista USB:tä tai tarkasta, onko salauksessa tai muodossa ongelmia. - Tarkasta ja vaihda USB-kaapeli tarvittaessa. 3. Tiedostojen puhdistus ja hyötykuorman uudelleenlataus - Sulje Ohjelmistohallinta - Poista sisältö seuraavista: C:\sds\DisplayDependencies C:\sds\payloadsn - Lataa näytön VTV-hyötykuorma uudelleen Service ADVISOR -järjestelmästä. - Alusta USB uudelleen ja vahvista, että Ohjelmistohallinta avautuu automaattisesti. - Valitse latauksen jälkeen USB ja napsauta Synkronoi USB. - Varmista, että USB:n juurihakemistossa on kansio JD-näytön päivitykset-JD 5.
AM.MO.4	Asennusvirhe	Päivitystiedosto on voittunut tai virheellinen.	
AM.MO.5	Asennusrajoitus	Päivitystiedosto on voittunut tai virheellinen.	
AM.MO.6	Asennusvirhe	Proessori ei tunnista USB:tä.	
AM.MO.19	Asennukset ja päivitykset	Järjestelmä ei voinut noutaa ohjelmiston asennukseen tarvittavaa tietoa.	
SA.MO.10	Asennusvirhe	Päivitystiedosto on voittunut tai virheellinen.	
SA.MO.11	Asennusrajoitus	Päivitystiedosto on voittunut tai virheellinen.	RATKAISU A: - Katso lisätietoja vianetsintää käsittelevistä materiaaleista. RATKAISU A: - Katso lisätietoja vianetsintää käsittelevistä materiaaleista. RATKAISU A: - Katso lisätietoja vianetsintää käsittelevistä materiaaleista. RATKAISU A: - Katso lisätietoja vianetsintää käsittelevistä materiaaleista. RATKAISU B: 1. Navigoi seuraaviin kohtiin: Valikko > Järjestelmä > Tiedostonhallinta > Vie - Vie tai poista kaikki saatavilla olevat tiedot. 2. Jos ongelma jatkuu, toimi seuraavasti: - Vie ja tallenna kaikki asiakkaan tiedot. - Siirry kohtiin Valikko > Järjestelmä > Tiedostonhallinta. - Napauta Asetukset-kuvaketta (pyöreä painike, jossa on nuoli ja piste mustan yläpalkin päällä). - Valitse Tehdastietojen palautus. RATKAISU C: - Varmista, että näyttö on vastaanottanut ohjelmiston hyötykuorman ISOBUS VT:n kautta. - Varmista, että MTG:n kautta on vahva matkapuhelinyhteys. - Odota 1–3 minuuttia ja kytke sitten koneen virta pois päältä ja päälle. - Katso lisätietoja vianetsintää käsittelevistä materiaaleista.
SA.MO.7	Asennusvirhe	Ohjelmistoa ei löytynyt USB:stä.	
SA.MO.1	Asennukset ja päivitykset	Proessori ei tunnista USB:tä.	
SA.MO.2	Asennukset ja päivitykset	Järjestelmä ei voinut noutaa ohjelmiston asennukseen tarvittavaa tietoa.	
AM.MO.12	Asennusvirhe	Järjestelmä ei voinut noutaa ohjelmiston asennukseen tarvittavaa tietoa.	
AM.MO.11	Asennusvirhe	Järjestelmä ei voinut noutaa ohjelmiston asennukseen tarvittavaa tietoa.	
SA.MO.6	Asennusvirhe	Näytössä ei ole riittävästi tilaa hyötykuorman lataukseen.	RATKAISU C: - Varmista, että näyttö on vastaanottanut ohjelmiston hyötykuorman ISOBUS VT:n kautta. - Varmista, että MTG:n kautta on vahva matkapuhelinyhteys. - Odota 1–3 minuuttia ja kytke sitten koneen virta pois päältä ja päälle. - Katso lisätietoja vianetsintää käsittelevistä materiaaleista.
AM.MO.9	Asennusvirhe	Näytössä ei ole hyvää matkapuhelinyhteyttä.	
SA.MO.4	Asennusvirhe	Ohjelmiston etäpäivitys ei mennyt läpi.	
SA.MO.5	Asennusvirhe (SA.MO.1:N ETÄVERSIO)	Näytössä ei ole hyvää matkapuhelinyhteyttä.	
SA.MO.8	Asennusvirhe (TEHDASTYÖKALU / SA.7:N ETÄVERSIO)	Näytössä ei ole hyvää matkapuhelinyhteyttä.	

SA.MO.9	Asennusvirhe (VAIN ETÄ)	Näytössä ei ole hyvää matkapuhelinyhteyttä.	
AM.MO.25	Asennusvirhe	Ohjelmisto on rajoitettu, kunnes järjestelmän palautus on suoritettu.	RATKAISU D: • Katso lisätietoja vianetsintää käsittelevistä materiaaleista.
AM.MO.7	Asennusvirhe	Järjestelmän jännite on liian pieni ohjelman asennuksen jatkamiseen.	RATKAISU E: • Yritä asentaa ohjelmisto uudelleen, kun järjestelmä on ladattu täyteen.
SA.MO.3	Asennukset ja päivitykset	Ohjelmistopäivitys on jo käynnissä.	RATKAISU F: • Odota, kunnes ohjelmointitapahtuma on valmis. • Jos ongelma ilmenee, kun ohjelmointiyritys ei ole käynnissä, kytke näytön akkuvirta päälle ja uudelleen päälle, ja yritä sitten palauttaa toiminta ennalleen kytkemällä koneen virta päälle. • Katso lisätietoja vianetsintää käsittelevistä materiaaleista.

ZID XK1X, 1749805706573-22-17JUN25

Mukautetut näytön määrittelyt

Mukautettuja näytön määrittelyjä voi säätää usean näytön määrittelyssä kohdassa Lisäasetukset – mukautettu tila. Näyttöjä on suositeltavaa säätää seuraavasti:

Näytön asetukset > Valikko > Järjestelmä > Näyttö ja ääni > Useita näyttöjä > Muokkaa > Lisäasetukset.

Esimerkki:

Alla olevassa määrittelyssä 4640 on täsmäviljelynäyttö/-monitori, ja sillä käytetään kylvökonetta, ja 4600 on traktorin näyttö/monitori:

4640-kokoonpano:

- Täsmäviljelytoiminnot – ”PÄÄLLÄ” – ”PRIORITEETTI 1”
- ISOBUS-työkoneen katseluohjelma – ”PÄÄLLÄ” – ”PRIORITEETTI 1”
- Koneen väylä – ”PÄÄLLÄ” – ”oletus”
- Työtehtävien ohjausyksikkö – ”PÄÄLLÄ” – ”PRIORITEETTI 1”
- Tiedostopalvelin ”pois päältä” – ”N/A”
 - Tiedostopalvelin voidaan merkitä ”pois päältä” molemmissa näytöissä

4600 kokoonpano

- Täsmäviljelytoiminnot – ”POIS PÄÄLTÄ” – ”PRIORITEETTI 2”
- ISOBUS-työkoneen katseluohjelma – ”POIS PÄÄLTÄ” – ”PRIORITEETTI 2”
- Koneen väylä – ”PÄÄLLÄ” – ”oletus”
- Työtehtävien ohjausyksikkö – ”POIS PÄÄLTÄ” – ”PRIORITEETTI 2”
- Tiedostopalvelin ”pois päältä” – ”N/A”

- Tiedostopalvelin voidaan merkitä ”pois päältä” molemmissa näytöissä

HUOMAA: ***Kaksoisnäyttö** tarkoittaa määrittelyjä, joissa on kaksi prosessoria, kuten CommandCenter + universaali tai universaali + universaali.*

***Useita näyttöjä** tarkoittaa asetuksia, jotka sisältävät toissijaisen monitorin, kuten CommandCenter + Kaksoisnäyttö tai universaali + Kaksoisnäyttö.*

ZID XK1X, 1751029556756-22-27JUN25

Hakemisto

A	
AB-kaaret	65-8
Asetukset	65-4
Esteet	65-9
Käyttö	65-9
Suora reitti	65-9
Aika	25-1
Ajolinjan ohjaus	
AB-kaaret	65-8
Käyttö	65-9
Ajolinja-asetus	65-20
Asetukset	
Ajolinjan vaihto	65-2
Kaareva reitti	65-4
Käännöksen ennakointi	65-1
Valopalkki	65-4
Ympyräreitti	65-5
AutoPath	65-13
AutoPath-karttatiedot	65-18
AutoTrac	65-1
Aktivointikatkaisin	65-22
Kytetty pois käytöstä -viestit	65-24
Käyttöönotto	65-21
Ota käyttöön	65-21
Poista käytöstä	65-21
Tilan ympyräkaavio	65-20
Enimmäisnopeudet	65-23
Esiohjattu ajoura	65-19
Esiohjatut ajourat	
Käyttö	65-19
Etsi ajolinja	65-6
Luo ajoura	65-6
Mukautuvat kaaret	65-10
Esteet	65-12
Käyttö	65-11
Ohjauksen optimointi	65-26
Quick Line	65-8
Suora ajoura	
Quick Line	65-8
Suora linja	
Menetelmät	65-7
Suora reitti	
Käyttö	65-8
Vaihda ajoura	65-20
Vianetsintä	65-30
Vähimmäisnopeudet	65-23
Ympyräreitin reuna	65-19
Ympyräreitti	
Käyttö	65-19
Menetelmät	65-18
Ajolinjan vaihto	65-2
Ajolinjojen etäisyys	65-6
Aktiivisuuden seuranta	65-23
Aktivointi	35-4
Esittely	15-4
Aktivointikatkaisin	65-22

Asetukset	
Opastus	65-1
Pääopastus	65-1
Asetusten hallinta	55-1
AutoTrac	65-1
Aktiivisuuden seuranta	65-23
Aktivoi uudelleen seuraavalla ajolinjalla	65-22
Aktivointikatkaisin	65-22
Kytetty pois käytöstä -viestit	65-24
Käyttöönotto	65-21
Käännöksen ennakointi	65-1
Ohjausherkkyyys	65-6
Ota käyttöön	65-21
Poiskytkentä, käytöstä poistaminen	65-23
Poista käytöstä	65-21
Tilan ympyräkaavio	65-20

C	
COM-porttiasetukset	165-1
CommandCenter	
Näyttömallit	15-1
Proessorimallit	15-1

D	
Deaktivointi	35-4
Demoaktivointi	15-4
Diagnostiikkakeskus	
CAN-väylän tiedot	130-3, 130-4
Diagnostiikka	130-2
Diagnostiikkakeskuksen piilottaminen	130-2
Ohjainten diagnostiikka	
Diagnostiikkaosoitteet	130-2
Ohjainyksiköiden tiedot	130-2
Vikakoodit	130-2
Ohjainyksiköiden diagnostiikka	130-1
Verkko	130-5
Vikakoodit	130-3

E	
Elektroninen näyttö, asianmukainen käyttö	05-3
Esiohjattu ajoura	65-19
Esiohjatut ajourat	
Käyttö	65-19
Etsi ajolinja	65-6

G	
GPS-vastaanotin	145-1

H	
Huolto	
Rivitunnistimien puhdistus	05-4
Huolto ja kalibroinnit	135-1
Huoltotarkastukset	135-1
Huoltovälit	135-1

I	
ISOBUS VT.....	140-1
ISOBUS-työt.....	85-2

J	
Johdanto.....	2

K	
Kaarevan ajolinjan asetukset.....	65-4
Kaksoisnäyttö	15-2
Kalibroinnit	
Renkaiden luisto	135-1
Tutka	135-1
Kieli	30-1
Kirkkaus.....	20-1
Koneen käyttö	65-7
Koneen profiili	60-1
Koneen tila	135-1
Konemonitori	110-1
Kosketusnäytön kalibrointi	20-4
Käyttäjät ja käyttöoikeudet	
Käyttäjäprofiilit	45-1
Käyttöoikeudet	45-1
Käännöksen ennakointi	65-1
AutoTrac	65-1

L	
Langattomat asetukset.....	155-1
Liput	85-5
Luo ajolinja	65-6

M	
Manuaalinen opastus.....	65-1
Mitat	
Kone	60-1
Työkone.....	60-1
Mittayksiköt	30-1
Mukautuvat kaaret	65-10
Asetukset	65-4
Esteet	65-12
Käyttö	65-11
Suora reitti.....	65-11

N	
Näyttö ja ääni	
Kirkkaus	20-1
Äänenvoimakkuus	20-1
Ääni	20-1
Näyttökuvat	125-5
Näytön kalibrointi	20-4
Näytönvalitsin	
Kaikki työisivut.....	50-2
Työsisusarjat	50-1
Työisivut.....	50-1, 50-3

O	
Ohjaus	
Ajolinjojen etäisyys	65-6
Ohjausherkkyyys	65-6
Ohjelmisto	
Aktivointi	35-4
Asenna.....	35-1
Deaktivointi	35-4
Lataus.....	35-1
Palautus	35-1
Päivitys	35-1
Versiot.....	35-1
Opastus	
AB-kaaret	
Esteet	65-9
Suora reitti	65-9
Asetukset	
Päävirtakytkin	65-1
Reittiäänet.....	65-2
Manuaalinen	65-1
Mukautuvat kaaret	
Suora reitti	65-11
Ohjausherkkyyys.....	65-6

P	
Pellot	
Hallinnointi.....	80-1
Luominen	80-1
Muokkaa	80-1
Rajat	80-2, 80-3
Suodatin	80-1
Poiskytkentä, käytöstä poistaminen	
AutoTrac	65-23
Puhdistus	
Rivitunnistimet	05-4
Päivitys	
Asenna.....	35-1
Lataus.....	35-1
Ohjelmisto	35-1
Palautus	35-1
Päivämäärä.....	25-1

Q	
Quick Line	65-8

R	
Reittiäänet	65-2
Renkaiden luiston kalibrointi.....	135-1
Rivitunnistimet	
Puhdistus	05-4
Ruudussa näkyvä ohje.....	15-1

S	
Service ADVISOR -järjestelmän etäkäyttö.....	40-1
Koneen yhteensopivuus	40-1

Päivitysten asennus	40-2
Päivitysten lataus	40-2
Toimintaperiaate	40-1
Uudelleenohjelmointi	40-1, 40-3
Vianetsintä	40-3
Siirtyminen	
Työsivut	50-3
Siirtymät	
Kone	60-1
Työkone	60-1
StarFire-vastaanotin	145-1
Suora ajoura	
Quick Line	65-8
Suora linja	
Menetelmät	65-7
Suora reitti	
Käyttö	65-8
Suoritusnäyttö	95-1
Tallennus	95-1

T

Tavaramerkit	2
Tiedostojen hallinta	
Vienti	
Näyttökuvat	125-5
Tiedostonhallinta	125-1
Tuonti	125-1
Vienti	125-1
Tilatietojen keskus	15-3
Toiminnevalitsimet	15-3
Toiminteet	
Ajolinjan ohjaus	65-1
Asetusten hallinta	55-1
Diagnostiikkakeskus	130-1
Huolto ja kalibroinnit	135-1
ISOBUS VT	140-1
Kieli ja mittayksiköt	30-1
Koneen profiili	60-1
Konemonitori	110-1
Käyttäjät ja käyttöoikeudet	45-1
Näyttö ja ääni	20-1
Näytönvalitsin	50-1
Ohjelmistohallinta	35-1
Pellot	80-1
Päivämäärä ja aika	25-1
Rajat	80-1
Service ADVISOR -järjestelmän etäkäyttö	40-1
StarFire-vastaanotin	145-1
Suoritusnäyttö	95-1
Tiedostonhallinta	125-1
Työkoneen profiili	60-1
Työkonehallinta	60-1
Video	150-1
Toinen näyttö	20-2
Traktori, turvallinen käyttö	05-4

Turvallisuus	
Traktori, turvallinen käyttö	05-4
Turvallisuus, askelmat ja kahvat	
Askelmien ja kahvojen oikea käyttö	05-2
Turvallisuus, korkeapaineisten nesteiden vaatima varovaisuus	
Korkeapaineisten nesteiden vaatima varovaisuus ..	05-6
Tutkan kalibrointi	135-1
Työasetukset	85-1
Työkoneen profiili	60-1
Työkonehallinta	60-1
Työsivu	15-3
Vaihto	50-3

U

USB-asema	
Parhaat käytännöt	125-5
Vaatimukset	125-5
Useita näyttöjä	20-2

V

Valikko	15-4
Valopalkin asetukset	65-4
Vianetsintä	
Ajolinjan ohjaus	65-30
Video	150-1
Laukaisimet	150-1

Y

Yhteensopivuus	75-2
Ympyräreitti	
Asetukset	65-5
Käyttö	65-19
Menetelmät	65-18
Reuna	65-19
Ympyräreitti-asetukset	65-5

Ä

Äänenvoimakkuus	20-1
-----------------------	------

