

AutoTrac™ RowSense skurtresker og bomull



JOHN DEERE



INSTRUKSJONSHÅNDBOK

**AutoTrac™ RowSense skurtresker
og bomull**

OMPFP24372 UTGAVE K3 (NORWEGIAN)

Introduksjon

Forord

TUSEN TAKK for at du har kjøpt et John Deere-produkt.

LES DENNE HÅNDBOKEN nøye, og lær deg hvordan produktet skal brukes og vedlikeholdes. Dersom instruksene ikke følges, kan det oppstå personskade eller skade på utstyr. Denne håndboka og sikkerhetsmerkene på produktet kan også være å få på andre språk. (Gå til <https://techpubs.deere.com/> for å bestille.)

DENNE HÅNDBOKEN SKAL BETRAKTES som en permanent del av produktet, og skal følge med ved eventuelt salg av det.

MÅLENE i denne instruksjonshåndboka er oppgitt i både metriske og vanlige amerikanske måleenheter. Bruk kun korrekte reservedeler og skruer/muttre. Metriske skruer og tommeskruer/-muttere kan kreve spesifikke skrunøkler.

Benevnelsene HØYRE OG VENSTRE side er definert i forhold til maskinens eller redskapens kjøretretning fremover.

SKRIV INN PRODUKTIDENTIFIKASJONSNUMMERET i håndboka. Pass på at alle numrene er korrekt, slik at produktet lettere kan spores opp hvis det skulle bli stjålet. Forhandleren trenger også disse numrene når du bestiller deler. Oppbevar en kopi av identifikasjonsnummeret på et sikkert sted utenfor maskinen eller borte fra produktet.

GARANTIEN gis som en del av John Deeres støtteprogram for kunder som bruker og vedlikeholder utstyret sitt som beskrevet i denne instruksjonshåndboka. Garantien er forklart på garantierklæringen som du skal ha mottatt fra din forhandler.

Med denne garantien kan du være trygg på at John Deere vil stå til ansvar for produktene sine dersom det skulle oppstå feil i løpet av garantiperioden. I visse tilfeller leverer John Deere også forbedringer, ofte uten å kreve betaling fra kunden, selv om garantitiden for produktet er utløpt. Dersom utstyret misbrukes eller endres slik at ytelsen ikke samsvarer med de opprinnelige spesifikasjonene fra fabrikken, blir garantien ugyldig, og John Deere er ikke forpliktet til å foreta utbedringer hos kunden.

Dersom du ikke er den opprinnelige eieren av dette produktet, er det i din egen interesse å ta kontakt med din lokale John Deere-forhandler for å informere vedkommende om produktets serienummer. Dette gjør at John Deere kan varsle deg om eventuelle relevante saker eller produktforbedringer.

Serienummer:

zb48j1t,1692254533140 -78-17AUG23-1/1

Varemerker

Varemerker	
AMST TM	Varemerke som tilhører Deere & Company
Android TM	Varemerke for Google Inc.
Apple®	Varemerke som tilhører Apple, Inc.
AutoTrac TM	Varemerke som tilhører Deere & Company
Bluetooth®	Varemerke som tilhører Bluetooth SIG
CommandCenter TM	Varemerke som tilhører Deere & Company
GreenStar TM	Varemerke som tilhører Deere & Company
iGrade TM	Varemerke som tilhører Deere & Company
iTEC TM	Varemerke som tilhører Deere & Company
JDLink TM	Varemerke som tilhører Deere & Company
John Deere Remote Display Access TM	Varemerke som tilhører Deere & Company
Microsoft®	Varemerke for Microsoft Corporation i USA og andre land
RowSense TM	Varemerke som tilhører Deere & Company
Service ADVISOR TM	Varemerke som tilhører Deere & Company
StarFire TM	Varemerke som tilhører Deere & Company
StellarSupport TM	Varemerke som tilhører Deere & Company
Surface Water Pro	Varemerke som tilhører Deere & Company
Windows®	Varemerke for Microsoft Corporation i USA og andre land

bvmsit,1690521760389 -78-22AUG23-1/1

Innhold

	Side		Side
Sikkerhet		Sirkelspor	40-10
Vær oppmerksom på sikkerhetsinformasjonen	5-1	Radsøker	40-11
Forstå signalordene	5-1	Bytt kjørespor	40-12
Følg sikkerhetsanvisningene	5-1	Grøftespor	40-12
Utfør sikkert vedlikehold	5-2	Vollspor	40-12
Håndtere elektroniske komponenter og			
braketter på en sikker måte	5-2	GreenStar 3 CommandCenter—Kjørespor	
Trygg betjening av GPS-styringssystemer	5-3	Rett linje.....	45-1
Bruke sikkerhetsbeltet på riktig måte.....	5-3	Adaptive buer	45-3
Hold avstand til skjærebordet.....	5-3	AB-buer	45-7
		Sirkelspor.....	45-9
Informasjon om forskrifter og samsvar		Radsøker	45-11
EU-samsvarserklæring	10-1		
Gjenoppta-knapp		Generation 4-display – spor	
Innstillinger for gjenoppta-knapp	15-1	Rett linje.....	50-1
		Buespor	50-2
AutoTrac RowSense		Sirkelspor.....	50-4
Oversikt	20-1	Grensespor.....	50-5
Årsmodell 2012 og nyere innstillinger og kalibreringssystem		Diagnoser	
Konfigurer AutoTrac™ RowSense ved		Diagnoseskjermer for GreenStar 3.....	55-1
hjelp av GreenStar-display	25-1	Diagnoseskjem for Gen4.....	55-2
Oppsett AutoTrac™ RowSense med			
Generasjon 4-display	25-4	Rengjøring av radsensorer	
Innstilling av forskyvning av radveiledning	25-6	Rengjøring av radsensorer	60-1
Stille inn radinngang	25-6		
Kalibreringsprosedyre for radsensor			
ved bruk av GreenStar-display.....	25-7		
Kalibreringsprosedyre for radsensor			
ved hjelp av Generation 4-display	25-8		
Årsmodell 2011 og eldre innstillinger og kalibreringssystem			
Innstilling av AutoTrac RowSense.....	30-1		
Innstilling av forskyvning av radveiledning	30-2		
Kalibreringsprosedyre for radsensor	30-3		
Muliggjøring av systemet			
Displayer og indikatorer.....	35-1		
Aktivere radsensorene.....	35-2		
GreenStar 3 Display—Spor			
Rett linje.....	40-1		
Adaptive buer	40-5		
AB-buer	40-8		

Original-instruksjonene. Alle opplysninger, illustrasjoner og spesifikasjoner i denne håndboka er basert på nyeste tilgjengelig informasjon på tidspunktet da den gikk i trykken. Vi forbeholder oss retten til å foreta endringer til enhver tid, og uten forvarsel.

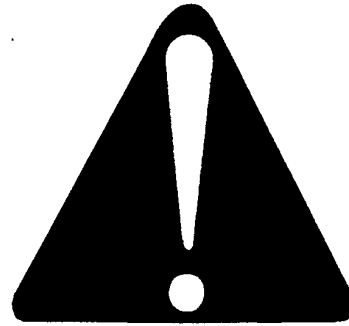
COPYRIGHT © 2012
DEERE & COMPANY
European Office Mannheim
All rights reserved.
A John Deere ILLUSTRATION™ Manual

Sikkerhet

Vær oppmerksom på sikkerhetsinformasjonen

Dette er et sikkerhetssymbol. Når du ser dette symbolet på maskinen eller i håndboken, må du være oppmerksom på faren for personskader.

Følg anbefalte forholdsregler og praksis for driftssikkerhet.



TS1388 —UN—28JUN13

DX,ALERT -78-03OCT22-1/1

Forstå signalordene

FARE; signalordet FARE viser til en farlig situasjon som vil føre til alvorlige personskader eller dødsfall hvis den ikke unngås.

ADVARSEL; signalordet ADVARSEL viser til en farlig situasjon som kan føre til alvorlige personskader eller dødsfall hvis den ikke unngås.

OBS; signalordet OBS viser til en farlig situasjon som kan føre til mindre eller moderate personskader hvis den ikke unngås. OBS kan også brukes til å advare mot usikker betjening i situasjoner som potensielt kan føre til personskader.

Et signalord – FARE, ADVARSEL eller OBS! – brukes sammen med sikkerhetssymbolet. FARE identifiserer de alvorligste farene. Sikkerhetsmerker med signalordene FARE eller ADVARSEL er plassert i nærheten av

bestemte fareområder. Generelle forholdsregler merkes på OBS-sikkerhetsmerker. OBS! henviser også til sikkerhetsinformasjon i denne håndboken.

 **FARE**

 **ADVARSEL**

 **OBS!**

TS187 —78—30SEP88

DX,SIGNAL -78-05OCT16-1/1

Følg sikkerhetsanvisningene

Les nøye all sikkerhetsinformasjon i denne håndboken og på maskinens sikkerhetsmerker. Hold sikkerhetsmerkene i god stand. Skift ut manglende eller skadde sikkerhetsmerker. Pass på at nye utstyrskomponenter og reservedeler har de nyeste sikkerhetsmerkene. Nye sikkerhetsmerker kan fås hos John Deere™-forhandleren.

Det kan finnes ytterligere sikkerhetsinformasjon på deler og komponenter fra andre leverandører, og denne informasjonen er ikke gjengitt i denne instruksjonshåndboken.

Lær deg å bruke maskinen og betjeningselementene på riktig måte. Ikke la noen betjene maskinen uten opplæring.

Hold maskinen i god stand. Uautoriserte modifikasjoner på maskinen kan svekke funksjonen og/eller sikkerheten, samt virke negativt inn på maskinens levetid.



Hvis det er noe du ikke forstår i denne håndboken og du trenger assistanse, skal du kontakte John Deere™-forhandleren.

TS201 —UN—15APR13

DX,READ -78-01AUG22-1/1

Utfør sikkert vedlikehold

Gjør deg kjent med vedlikeholdsprosedyren før den utføres. Hold området rent og tørt.

Maskinen skal aldri smøres, vedlikeholdes eller justeres mens den er i gang. Hold hender, føtter og klær borte fra kraftdrevne deler. Slå av alle kraftkilder og betjen kontrollorganene for å slippe ut trykk. Senk redskap til bakken. Stopp motoren. Ta ut nøkkelen. La maskinen avkjøles.

Sikre/støtt opp enhver maskindel som må heves for vedlikehold.

Hold alle deler i god stand og forskriftsmessig montert. Rett opp skader øyeblikkelig. Skift ut slitte eller skadde deler. Fjern ansamlinger av fett, olje eller urenheter.

På motorisert utstyr skal batteriets jordkabel (-) kobles fra før du justerer det elektriske anlegget eller utfører sveisearbeid på maskinen.

På redskaper som taues, skal ledningsnettets kobles fra traktoren før du utfører vedlikehold på det elektriske anlegget eller sveisearbeid på maskinen.

Hvis du faller ned fra høye punkter på maskinen under rengjøring eller arbeid, kan det oppstå alvorlige personskader. Bruk stige eller plattform for å få enkel tilgang til hvert sted. Bruk robuste og sikre fot- og håndfester.



TS218 —UN—23AUG88

DX,SERV -78-28FEB17-1/1

Håndtere elektroniske komponenter og braketter på en sikker måte

Å falle ned under montering eller fjerning av elektroniske komponenter kan forårsake alvorlige skader. Bruk en stige eller plattform for å enkelt nå hver monteringsposisjon. Bruk robuste og sikre fot- og håndfester. Ikke monter eller fjern komponenter under våte eller isete forhold.

Hvis en RTK-basestasjon skal installeres eller vedlikeholdes på et tårn eller andre høye strukturer, må en sertifisert klatrer utføre dette arbeidet.

Hvis en GPS-mottaksmast skal installeres eller vedlikeholdes på et instrument, må du bruke riktige løfteteknikker og egnet beskyttelsesutstyr. Masten er tung og kan være vanskelig å håndtere. To personer kreves når monteringsposisjonene ikke er tilgjengelige fra bakken eller fra en vedlikeholdsplattform.



TS249 —UN—23AUG88

DX,WW,RECEIVER -78-24AUG10-1/1

Trygg betjening av GPS-styringssystemer

Veiledningssystemer skal ikke brukes på vei. Slå alltid av (deaktiver) alle veiledningssystemer før du kjører ut på en vei. Ikke forsøk å slå på (aktivere) et veiledningssystem under transport på vei.

Veiledningssystemer er ment for å hjelpe føreren med å utføre mer effektiv åkerdrift. Føreren er alltid ansvarlig for maskinbanen. Veiledningssystemer oppdager ikke eller unngår kollisjoner med hindringer eller med andre maskiner automatisk.

Veiledningssystemer inkluderer alle programmer som automatiserer maskinstyring. Dette inkluderer, men er kanskje ikke begrenset til, AutoTrac™, iTEC, AutoTrac™ Turn Automation, AutoTrac™ Implement Guidance (passiv), AutoTrac™ Universal, AutoTrac™ Controller, AutoTrac™ og Machine Sync.

Slik forebygger du skader på operatør og tilskuere:

- Stig aldri på eller av en maskin som er i bevegelse.
- Kontroller at maskinen, redskapet og GPS-styringssystemet er riktig konfigurert.
 - Kontroller at grensene er nøyaktig definert hvis du bruker iTEC, AutoTrac Turn Automation eller AutoTrac Implement Guidance (passiv).
 - Hvis du bruker John Deere Machine Sync, kontroller at medbringerens startpunkt er kalibrert med tilstrekkelig avstand mellom maskinene.
- Vær årvåken, og følg med på hva som foregår i omgivelsene.
- Ta kontroll over rattet når det er nødvendig for å unngå farer i åkeren, uvedkommende personer, utstyr eller andre hindringer.
- Stans driften hvis dårlige siktforhold reduserer muligheten din til å betjene maskinen eller oppdage personer eller hindringer i maskinbanen.
- Vurder åkerforhold, sikt og maskinkonfigurasjon når du velger maskinhastighet.

bvmsit,1690521594604 -78-28JUL23-1/1

Bruke sikkerhetsbeltet på riktig måte

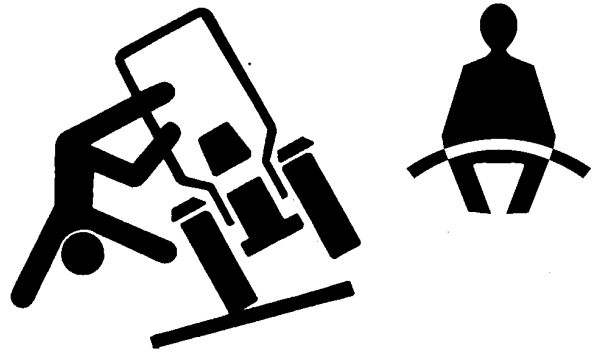
Unngå å knuse legemsdeler eller dødsulykker ved velt.

Denne maskinen er utstyrt med en vernebøyle. BRUK setebelte når du arbeider med veltebøyle.

- Hold fast i lasken og trekk setebeltet over kroppen.
- Før lasken inn i spennen. Hør etter et klikk.
- Dra i setebeltelasken for å kontrollere at beltet er forsvarlig fastspent.
- La setebeltet sitte tett over hoftene.

Skift ut hele sikkerhetsbeltet hvis monteringsboltene, spennen, beltet eller returnmekanismen viser tegn på skader.

Undersøk sikkerhetsbeltet og festeanordningene minst én gang i året. Se etter tegn som tyder på løse fester eller skade på beltet, f.eks. revner, frynser, ekstrem eller



TS1729—UN—24MAY13

uvanlig slitasje, misfarging eller oppskrapede partier. Bruk kun reservedeler som er godkjent for maskinen. Ta kontakt med din John Deere-forhandler.

DX,ROPS1 -78-22AUG13-1/1

Hold avstand til skjærebordet

Knivbjelken, skruen, haspelen og materullene kan av konstruksjons- og funksjonsmessige årsaker ikke beskyttes helt. Hold avstand til disse bevegelige komponentene under drift. Koble alltid ut hovedkoblingen, slå av motoren og ta ut nøkkelen før du renser eller utfører vedlikehold på maskinen.



ES 118 704

ES118704—UN—21MAR95

FX,CUT -78-21DEC90-1/1

Informasjon om forskrifter og samsvar

EU-samsvarserklæring

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Personen som er navngitt nedenfor, erklærer at

Produkt: AutoTrac™ RowSense™

oppfyller alle relevante forskrifter og vesentlige krav i følgende direktiver:

Direktiv	Nummer	Sertifiseringsmetode
Direktiv om elektromagnetisk kompatibilitet	2004/108/EU	Egensertifisert i henhold til Tillegg II i direktivet

Navn og adresse til ansvarlig person i EU som har autorisasjon til å samle den tekniske konstruksjonsfilen:

Brigitte Birk
Deere & Company European Office
John Deere Strasse 70
Mannheim, Tyskland D-68163
EUConformity@JohnDeere.com

Sted for erklæringen: Kaiserslautern, Tyskland

Navn: Aaron Senneff

Dato for erklæringen: 29. juli 2011

Tittel: Engineering Manager, John Deere Intelligent Solutions Group

Produksjonsenhet: John Deere Intelligent Solutions Group

DXCE01 —UN—28APR09



zb48j1t,1695303948124 -78-21SEP23-1/1

Gjenoppta-knapp

Innstillinger for gjenoppta-knapp

Når en AutoTrac™-utstyrt maskin er koblet til et Row-Sense-utstyrt maisbord, aktiveres aktiveringsknappene 2 og 3 på multifunksjonskontrollhåndtaket automatisk for å brukes som nedre skjærebord og AutoTrac™-fortsett-knapper for dette systemet. På modellår 2012 og nyere maskiner kan Auto-knappen brukes til å koble inn AutoTrac™, og radsensorer kobles inn når avlingen kommer i kontakt med følerne. (Se avsnittet Sette opp radinn- gang i kapittelet Aktivere systemet for mer informasjon.)



Gjenoppta-knapp på maskinen (eldre)



Gjenoppta-knapp på maskinen (nyere)

bvvmsit, 1690524195381 -78-05OCT23-1/1

PC562138 —UN—28JUL23

PC562139 —UN—28JUL23

AutoTrac RowSense

Oversikt

AutoTrac RowSense består av følgende komponenter

- Integrert AutoTrac™ installert og aktivert på maskinen, med oppgradert AutoTrac™ RowSense-programvare programmert i Steering System Unit (SSU), AutoTrac™ SF1 eller SF2 aktivering.
 - Programvareoppdatering av Bridge Controller/Gateway må være installert for skurtreskere i 50- og 60-serien.
 - Skurtreskere fra modellår 2008 i S-, W-, og T-serien og modellår 2009 i C-serien må ha en LYNX-buss installert for å være kompatibel med AutoTrac RowSense.
- Integrert AutoTrac™ installert og aktivert på maskinen, med oppgradert AutoTrac™ RowSense-programvare programmert i Steering System Unit (SSU), AutoTrac™ SF1 eller SF2 aktivering.
- Modellår 2012 og nyere maskiner krever GreenStar 3 2630 display eller GreenStar 3 CommandCenter eller nyere display.
- Modellår 2011 og eldre maskiner krever GreenStar 2 2600-display, eller GreenStar 3 2630-display.
- AutoTrac™ RowSense aktivering.
- GS2 AutoTrac™ RowSense SF1 med en eldre GS2 AutoTrac™ SF1-aktivering.
- GS2 AutoTrac™ RowSense SF2 med eldre GS2 AutoTrac™ SF2-aktivering eller GS2 AutoTrac™ SF2-aktivering.

- AutoTrac™ RowSense-aktivering for Gen 4-display.
- StarFire-mottaker med SF1, SF2, SF3 eller RTK korreksjonssignal.
- Ett par radsensorer montert på godkjent skjærebord for mais.

AutoTrac™ RowSense fungerer med alle eksisterende sporingsmønstre. AutoTrac fungerer i følgende moduser: Adaptive buer, AB-buer, sirkelspor og rett spor. AutoTrac™ RowSense er en forbedring av integrert AutoTrac™ på en kompatibel presisjons-ag-display ved høsting av mais. Radsensorer montert på et godkjent maisbord registrerer maisstikker for å vite hvor raden er. AutoTrac™-veiledningsprogrammet bruker radsensorsignalet kombinert med eksisterende AutoTrac™-signaler for å holde maskinen på veiledningsbanen. Når det ikke kommer noe signal fra radsensorer (for eksempel ved kjøring gjennom en vannvei), vil normal GPS-veiledning gjelde. De fleste andre egenskapene til AutoTrac endres ikke. Radsensorer er ganske enkelt en annen posisjonsinngang for å styre maskinen. Alle sporingsmoduser er satt opp på samme måte som de er med GPS-basert AutoTrac™.

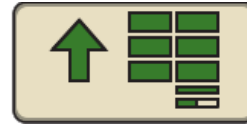
zb48j1t,1688365471549 -78-28SEP23-1/1

Konfigurer AutoTrac™ RowSense ved hjelp av GreenStar-display

PC582158 —UN—01AUG23

Bruke GreenStar 3 Display

MERK: Før du bruker dette produktet, må de følgende trinnene utføres i tillegg til innstilling av AutoTrac:



Meny

1. Select meny.

zb48j1t,1690443942471 -78-17SEP23-1/13

2. Select GreenStar™(GS3).

PC582159 —UN—01AUG23

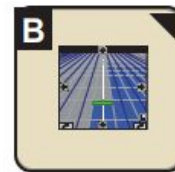


GreenStar™(GS3)

zb48j1t,1690443942471 -78-17SEP23-2/13

3. Select GPS-styring.

PC582160 —UN—01AUG23



GPS-styring

zb48j1t,1690443942471 -78-17SEP23-3/13

4. Select innstillinger for GPS-styring.

PC582161 —UN—01AUG23



Innstillinger for GPS-styring

zb48j1t,1690443942471 -78-17SEP23-4/13

5. Select Endre RowSense-innstillinger.

PC582162 —UN—01AUG23



Endre RowSense-innstillinger

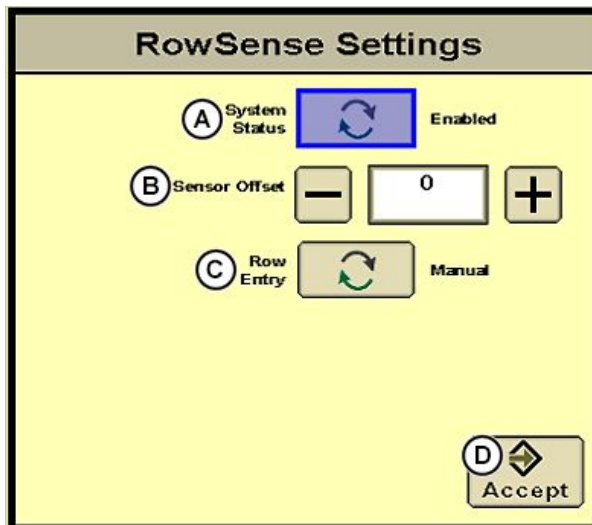
Fortsettes på neste side

zb48j1t,1690443942471 -78-17SEP23-5/13

6. Select Systemstatus (A) for å aktivere radveiledningssensorer.
7. Sjekk at verdien for sensorforskyvning (B) er riktig (standardverdien er 0).
8. Select Radinngang (C) for nødvendig modus.
9. Select Godta (D) for å avslutte RowSense-innstillinger.

A—Systemstatus
B—Sensorforskyvning

C—Radinngang
D—Godta



Side for RowSense-innstillinger

zb48j1t,1690443942471 -78-17SEP23-6/13

PC582140 —UN—28JUL23

10. AutoTrac™ RowSense-ikonet vises på Kjør-siden i brukergrensesnittet for AutoTrac™-veiledning.

PC582150 —UN—01AUG23



AutoTrac RowSense

zb48j1t,1690443942471 -78-17SEP23-7/13

Bruke GreenStar 3 CommandCenter Display

PC582158 —UN—01AUG23

MERK: Før du bruker dette produktet, må de følgende trinnene utføres i tillegg til innstilling av AutoTrac:

1. Select Meny.



Meny

zb48j1t,1690443942471 -78-17SEP23-8/13

2. Select GreenStar™ (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar™ (GS3)

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1690443942471 -78-17SEP23-9/13

3. Velg Innstillinger.

PC582163 —UN—01AUG23



Innstillinger

zb48j1t,1690443942471 -78-17SEP23-10/13

4. Select RowSense-innstillinger.

PC582164 —UN—01AUG23



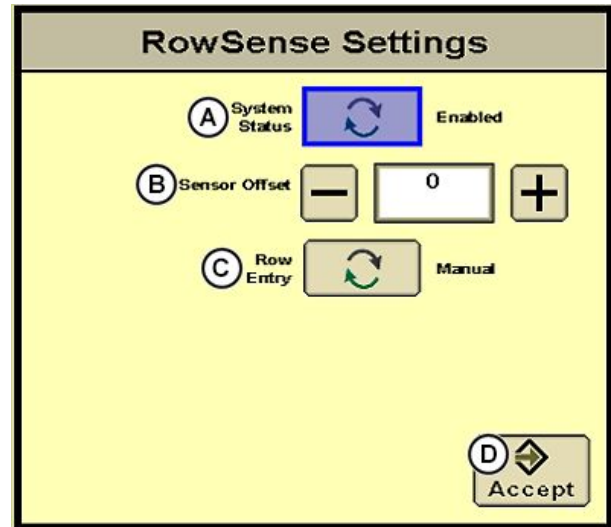
RowSense-innstillinger

zb48j1t,1690443942471 -78-17SEP23-11/13

5. Select Systemstatus (A) for å aktivere radveiledningssensorer.
6. Sjekk at verdien for sensorforskyvning (B) er riktig (standardverdien er 0).
7. Select Radinngang (C) for nødvendig modus.
8. Select Godta (D) for å avslutte RowSense-innstillinger.

A—Systemstatus
B—Sensorforskyvning

C—Radinngang
D—Godta

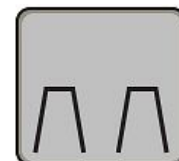


Side for RowSense-innstillinger

zb48j1t,1690443942471 -78-17SEP23-12/13

9. AutoTrac™ RowSense-ikonet vises på Kjør-siden i brukergrensesnittet for AutoTrac™-veiledning.

PC582150 —UN—01AUG23



AutoTrac RowSense

zb48j1t,1690443942471 -78-17SEP23-13/13

Oppsett AutoTrac™ RowSense med Generasjon 4-display

PC28961 —UN—24APR23

MERK: Før du bruker dette produktet, må de følgende trinnene utføres i tillegg til innstilling av AutoTrac:

1. Select Meny.



Meny

bvmsit,1690446889571 -78-17SEP23-1/7

2. Velg programmer.

PC582132 —UN—27JUL23



Programmer

bvmsit,1690446889571 -78-17SEP23-2/7

3. Velg AutoTrac-GPS-styring.

PC28717 —UN—25AUG22



AutoTrac-GPS-styring

bvmsit,1690446889571 -78-17SEP23-3/7

4. Select Informasjon.

PC582133 —UN—27JUL23



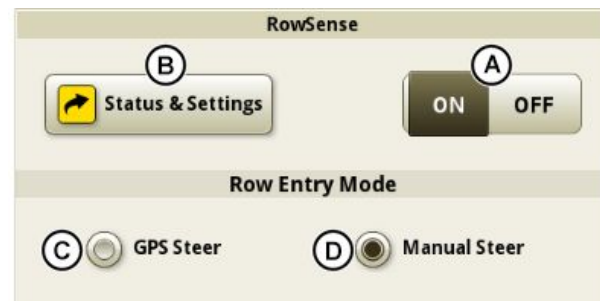
Informasjon

bvmsit,1690446889571 -78-17SEP23-4/7

5. Select PÅ/AV (A) for å aktivere radveiledningssensorer.
6. Select ønsket radinngangsmodus, enten GPS-styring (C) eller manuell styring (D).
7. Select Status og innstillinger (B) for å få tilgang til sensorforskyvningsinnstillingen.

A—PÅ/AV
B—Status og innstillinger

C—GPS-styring
D—Manuell styring



RowSense-informasjonside

Fortsettes på neste side

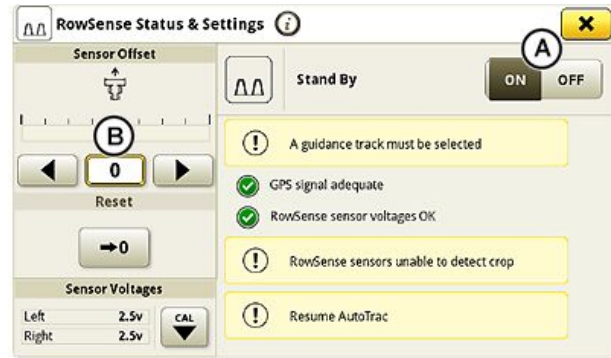
bvmsit,1690446889571 -78-17SEP23-5/7

PC582136 —UN—27JUL23

8. Sjekk at verdien for sensorforskyvning (B) er riktig (standardverdien er 0).
9. Select PÅ/AV (A) for å aktivere radveiledningssensorer.
10. Select X øverst i høyre hjørne for å gå ut av RowSense-status og -innstillinger.

A—PÅ/AV

B—Sensorforskyvning



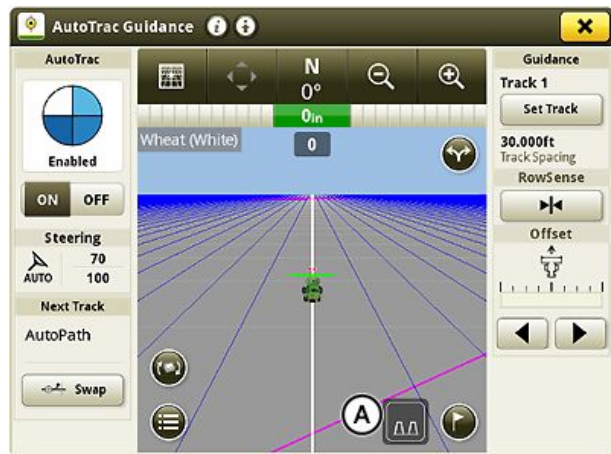
RowSense-status og -innstillingsside

bvmsit,1690446889571 -78-17SEP23-6/7

PC582135 —UN—27JUL23

11. AutoTrac™ RowSense-ikonet (A) vises på programsiden for AutoTrac™-veiledning.

A—AutoTrac RowSense



AutoTrac™-veiledningsside med RowSense aktivert

bvmsit,1690446889571 -78-17SEP23-7/7

PC582137 —UN—28JUL23

Innstilling av forskyvning av radveiledning

Det er mulig å legge til en forskyvning i radveiledningen for å endre innrettingen av stengler som går inn i maisbordet.

Eksempler på tilfeller der innretting er nødvendig:

- Siden på en ny bredde (når plantet) med rader er i midten av maisskjærebordet og rader har blitt trykt ned av skjærebordet. En offset/forskyvning kan brukes for å "dele forskjellen" slik at alle rader heller, men ikke så voldsomt som uten forskyvning.
- Avlingsskillere med radsensorer ikke er innrettet etter raden. Før reparasjoner kan utføres for å rette inn sensorene, kan en offset brukes for å kompensere for avviket.

Å angi forskyvningsverdier mindre enn 0, kan føre til at maskinen kjører litt til venstre, og verdier større enn 0 kan føre til at maskinen kjører litt til høyre. Standardverdien er 0, med et område på -50—50.

1. Slik navigerer du til RowSense-innstillinger:

For GreenStar 3 Display: Select Meny, GreenStar™(GS3), GPS-styring, GPS-styring innstillinger, og velg deretter Endre RowSense-innstillinger. For mer informasjon, se Oppsett av

AutoTrac™ RowSense ved bruk av GreenStar-display i dette avsnittet.

2. **For GreenStar 3 CommandCenter-display:** Select Meny, GreenStar™(GS3), Innstillinger, og velg deretter RowSense-innstillinger. For mer informasjon, se Oppsett av AutoTrac™ RowSense ved bruk av GreenStar-display i dette avsnittet.

For Gen 4-display: Select Meny, Programmer, AutoTrac™-veiledning, Informasjon, og velg deretter Status og innstillinger under RowSense. For mer informasjon, se Oppsett av AutoTrac™ RowSense ved bruk av Gen 4-display i dette avsnittet.

3. Angi sensorforskyvningsverdi mellom -50—50. Standardverdien er 0.
4. **For GreenStar 3 Display:** Velg Godta for å avslutte RowSense-innstillinger.

For GreenStar 3 CommandCenter Display: Velg Godta for å avslutte RowSense-innstillinger.

For Gen 4-display: Select X for å avslutte RowSense-status og -innstillinger.

bvmsit,1690530224859 -78-14SEP23-1/1

Stille inn radinngang

Bruke GreenStar Display

1. Navigere til RowSense-innstillinger.

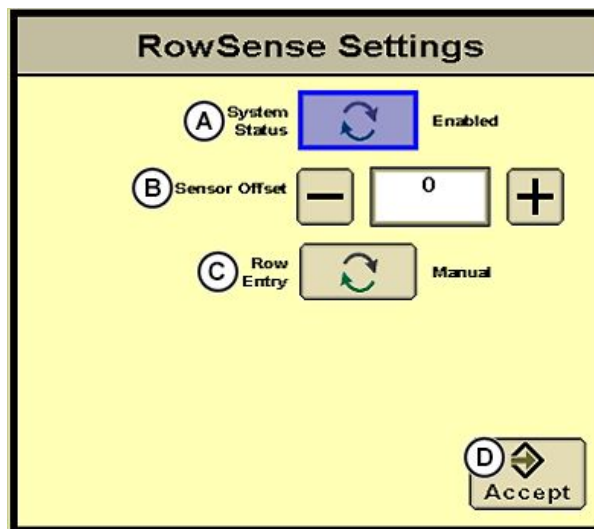
For GreenStar 3 Display: Select Meny, GreenStar™(GS3), GPS-styring, GPS-styring innstillinger, og velg deretter Endre RowSense-innstillinger. For mer informasjon, se Oppsett av AutoTrac™ RowSense ved bruk av GreenStar-display i dette avsnittet.

For GreenStar 3 CommandCenter-display: Select Meny, GreenStar™(GS3), Innstillinger, og velg deretter RowSense-innstillinger. For mer informasjon, se Oppsett av AutoTrac™ RowSense ved bruk av GreenStar-display i dette avsnittet.

2. Select Radinngang (C) for nødvendig modus.
3. Select Godta (D) for å avslutte RowSense-innstillinger.

A—Systemstatus
B—Sensorforskyvning

C—Radinngang
D—Godta



Side for RowSense-innstillinger

PC582140 —UN—28JUL23

Fortsettes på neste side

bvmsit,1690534615778 -78-17SEP23-1/2

Bruke Generation 4-display

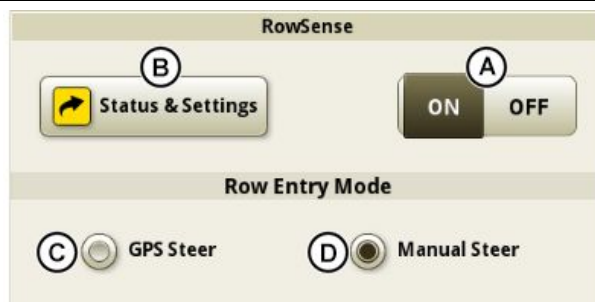
1. Navigere til RowSense-innstillinger.
Select Meny, Programmer, AutoTrac™-GPS-styring og deretter Informasjon.
2. Select PÅ/AV (A) for å aktivere radveiledningssensorer.
3. Select ønsket radinngangsmodus, enten GPS-styring (C) eller manuell styring (D).
4. Select X for å gå ut av RowSense-status og innstillinger.

Manuelt:

1. Kjør maskinen inn i rad.
2. Trykk på gjenoppta første gang for å senke hodet.
3. Trykk på gjenoppta andre gang for å aktivere GPS-styring og radsensorer.

GPS:

1. Kjør maskinen inn i rad.
2. Trykk på gjenoppta første gang for å senke hodet og aktivere GPS-styring.



RowSense-informasjonside

A—PÅ/AV
B—Status og innstillinger
C—GPS-styring
D—Manuell styring

3. Trykk på gjenoppta andre gang for å koble inn radsensorene.

MERK: AutoTrac™ aktiveres når det trykkes på gjenopptakelse. Radsensorene aktiveres når avlingen kommer i kontakt med følerne.

bvmsit,1690534615778 -78-17SEP23-2/2

PC582136 —UN—27JUL23

Kalibreringsprosedyre for radsensor ved bruk av GreenStar-display

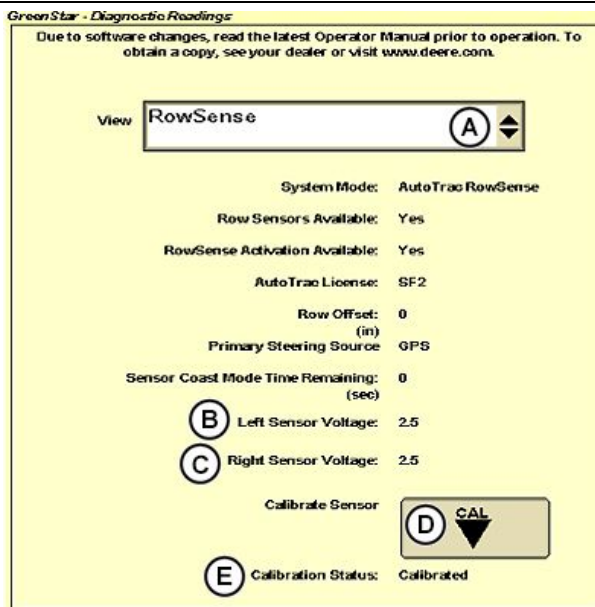
Denne prosedyren utføres når systemet installeres eller etter at systemet er reparert. Radsensorer må monteres og posisjoneres mot hvilestoppere.

Sjekk for at radsensorer er installert med fjærer som holder dem i hvilestilling. Løft skjærebordet for å være sikker på at radsensorene ikke er i kontakt med bakken. Maskinen må ikke være i bevegelse.

1. For å navigere til GreenStar-diagnostikkavlesningersiden. Select Meny, GreenStar™(GS3) og deretter Diagnostikk.
2. Select RowSense fra rullegardinmenyen Vis (A).
3. Aktiver RowSense-sensoren før kalibreringen starter. For mer informasjon, se Oppsett av AutoTrac™ RowSense ved bruk av GreenStar-display i dette avsnittet.
4. Påse at RowSense-sensorene er kalibrert ved hvilespenninger.

MERK: Høyre sensor skal ved hvilespenning være høyere enn 2,5 volt. Venstre sensor skal ved hvilespenning være mindre enn 2,5 volt.

5. Select CAL (D) for å lagre spenningen for sensor ved hvile i minnet for styresystemenheten (SSU).
6. Avslutt GreenStar-diagnoseavlesningene etter vellykket kalibrering.



Radsensor kalibrering

A—Vis
B—Spenning på venstre sensor
C—Spenning på høyre sensor
D—CAL
E—Kalibreringsstatus

bvmsit,1690544832169 -78-17SEP23-1/1

PC582141 —UN—28JUL23

Kalibreringsprosedyre for radsensor ved hjelp av Generation 4-display

Denne prosedyren utføres når systemet installeres eller etter at systemet er reparert. Radsensorer må monteres og posisjoneres mot hvilestopper.

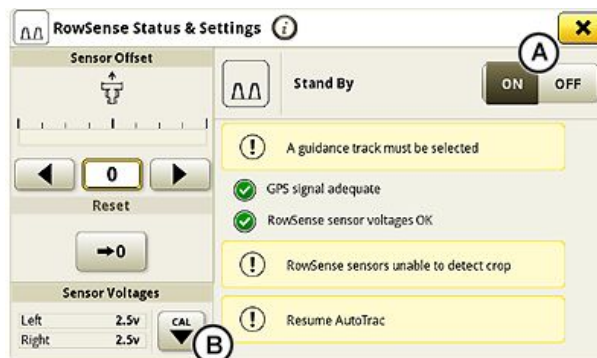
Sjekk for at radsensorer er installert med fjærer som holder dem i hvilestilling. Løft skjærebordet for å være sikker på at radsensorene ikke er i kontakt med bakken. Maskinen må ikke være i bevegelse.

1. Navigere til RowSense-innstillinger.

Select Meny, Programmer, AutoTrac™-veiledning, Informasjon, og velg deretter Status og innstillinger under RowSense.

2. Aktiver RowSense-sensoren før kalibreringen starter. Se Oppsett av AutoTrac™ RowSense ved bruk av Generation 4-display i dette avsnittet.
3. Påse at RowSense-sensorene er kalibrert ved hvilespenninger.

MERK: Høyre sensor skal ved hvilespenning være høyere enn 2,5 volt. Venstre sensor skal ved hvilespenning være mindre enn 2,5 volt.



RowSense-status og -innstillingsside

A—PÅ/AV

B—CAL

4. Select CAL (B) for å lagre spenningen for sensor ved hvile i minnet for styresystemenheten (SSU).

bvvmsit,1690544848389 -78-19SEP23-1/2

5. Les detaljene for kalibreringsprosessen og select Start kalibrering.
6. Les nøye gjennom kalibreringsforutsetningene og select Neste.
7. Etter vellykket kalibrering, select OK og velg X for å avslutte RowSense-status og -innstillinger.

PC582143 —UN—30JUL23



Start kalibrering

bvvmsit,1690544848389 -78-19SEP23-2/2

Innstilling av AutoTrac RowSense

PC582144 —UN—31JUL23

MERK: Før du bruker dette produktet, må de følgende trinnene utføres i tillegg til innstilling av AutoTrac:

1. Select Meny.



Meny

bvmsit,1690794031707 -78-17SEP23-1/5

2. Velg originalt GreenStar-display.

PC582145 —UN—31JUL23



Originalt GreenStar-display

bvmsit,1690794031707 -78-17SEP23-2/5

3. Select Oppsett.

PC582146 —UN—31JUL23



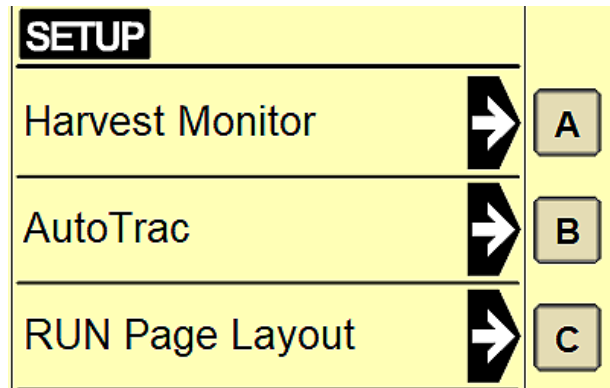
Oppsett

bvmsit,1690794031707 -78-17SEP23-3/5

4. Select AutoTrac™ (B).

A—Harvest Monitor
B—AutoTrac™

C—KJØR-side layout



Oppsettside

Fortsettes på neste side

bvmsit,1690794031707 -78-17SEP23-4/5

PC582147 —UN—31JUL23

5. Select JA for alternativ for radveiledning installert (C) og alternativ for radveiledning aktivert.
6. Om nødvendig, kalibrer radveiledningssensorer.
7. Sørg for at sensor-forskyvningserdien (E) er riktig (standardverdien er 100).

A—Styringsfølsomhet (50—200)
 B—AutoTrac-kalibrering
 C—Radveiledningsalternativ er installert
 D—Kalibrering av radveiledningssensor
 E—Forskyvning av radveiledning (50—150)
 F—Ikke i bruk
 G—Oppsett

1	2	SETUP	AutoTrac	
3	4	Steer Sensitivity (50 - 200)	100	A
5	6	AutoTrac Calibration	→	B
7	8	Row Guidance Option Installed	Yes	C
9	0	Row Guidance Sensor Calibration	→	D
.	CLR	Row Guidance Offset (50 - 150)	100	E
PAGE				F
SETUP				G
INFO		SETUP	Setup	
RUN				

Oppsett AutoTrac™-siden

bvmsit,1690794031707 -78-17SEP23-5/5

PC582148 —UN—31JUL23

Innstilling av forskyvning av radveiledning

Det er mulig å legge til en forskyvning i radveiledningen for å endre innrettingen av stengler som går inn i maisboret.

Eksempler på tilfeller der innretting er nødvendig:

- Siden på en ny bredde (når plantet) med rader er i midten av maisskjæreboret og rader har blitt trykt ned av skjæreboret. En forskyvning kan brukes for å dele differansen slik at alle rader lener seg, men ikke så alvorlig som uten forskyvning.
- Avlingsskillere med radsensorer ikke er innrettet etter raden. Inntil reparasjoner kan utføres for å justere sensorene fysisk, kan en forskyvning brukes til å gjøre opp for feiljustering.

Å angi forskyvningsverdier mindre enn 100 kan føre til at maskinen kjører litt til venstre, og verdier større enn 100 kan føre til at maskinen kjører litt til høyre. Standardverdien er 100, med et område på 50 – 150.

1. For å navigere til AutoTrac™-oppsett.

Select Meny, Opprinnelig GreenStar-skjerm, SETUP og deretter AutoTrac™.

2. Select Forskyvning av radveiledning (50—150) (E).
3. Angi forskyvningsverdi for radveiledning, den er mellom 50 – 150. Standardverdien er 100.

1	2	SETUP	AutoTrac	
3	4	Steer Sensitivity (50 - 200)	100	A
5	6	AutoTrac Calibration	→	B
7	8	Row Guidance Option Installed	Yes	C
9	0	Row Guidance Sensor Calibration	→	D
.	CLR	Row Guidance Offset (50 - 150)	100	E
PAGE				F
SETUP				G
INFO		SETUP	Setup	
RUN				

Oppsett AutoTrac™-siden

A—Styringsfølsomhet (50—200)
 B—AutoTrac-kalibrering
 C—Radveiledningsalternativ er installert
 D—Kalibrering av radveiledningssensor
 E—Forskyvning av radveiledning (50—150)
 F—Ikke i bruk
 G—Oppsett

bvmsit,1690794031816 -78-17SEP23-1/1

PC582148 —UN—31JUL23

Kalibreringsprosedyre for radsensor

Denne prosedyren utføres når systemet installeres eller etter at systemet er reparert. Radsensorer må monteres og posisjoneres mot hvilestoppere.

1. For å navigere til AutoTrac™-oppsett.

Select Meny, Opprinnelig GreenStar-skjerm, SETUP og deretter AutoTrac™.

2. Påse at radsensorer er installert med fjærer som holder dem i hvileposisjon. Hev skjærebordet for å sikre at radsensorene ikke rører bakken. Maskinen må ikke være i bevegelse.

3. Select Kalibrering av radveiledningssensor (D).

- | | |
|--|---|
| A—Styringsfølsomhet (50—200) | E—Forskyvning av radveiledning (50—150) |
| B—AutoTrac-kalibrering | F—Ikke i bruk |
| C—Radveiledningsalternativ er installert | G—Oppsett |
| D—Kalibrering av radveiledningssensor | |

1 2		SETUP	AutoTrac	
3 4			Steer Sensitivity (50 - 200)	100 A
5 6			AutoTrac Calibration	→ B
7 8			Row Guidance Option Installed	Yes C
9 0			Row Guidance Sensor Calibration	→ D
.	CLR		Row Guidance Offset (50 - 150)	100 E
PAGE				F
SETUP				G
INFO				
RUN			Setup	

Oppsett AutoTrac™-siden

bvmsit,1690794031747 -78-19SEP23-1/2

PC582148 —UN—31 JUL 23

4. Kalibrer sensorens hvilespenning.
5. Select Kalibrer radveiledningssensoren (E) for å lagre sensorens hvilespenning i minnet for styringssystemenheten (SSU).

MERK: Høyre sensor skal ved hvilespenning være høyere enn 2,5 volt. Venstre sensor skal ved hvilespenning være mindre enn 2,5 volt.

6. Gå ut av kalibreringsmodus for radsensor etter vellykket kalibrering.

- | | |
|--------------------------------------|----------------------------------|
| A—Ikke i bruk | E—Kalibrer radveilednings-sensor |
| B—Ikke i bruk | F—Ikke i bruk |
| C—Venstre sensorkalibrering (V) 1.17 | G—AutoTrac™ |
| D—Høyre sensorkalibrering (V) 3.83 | |

1 2		SETUP	Calibration	
3 4				A
5 6				B
7 8				C
9 0				D
.	CLR		Left Sensor Cal (V) 1.17 Right Sensor Cal (V) 3.83	
PAGE			Calibrate Row Guidance Sensor	→ E
SETUP				F
INFO				G
RUN			AutoTrac	

Radsensor kalibrering

bvmsit,1690794031747 -78-19SEP23-2/2

PC582149 —UN—31 JUL 23

Muliggjøring av systemet

Displayer og indikatorer

Når du bruker AutoTrac™ RowSense, kan følgende RowSense-statusikoner vises på displayet.

På GreenStar 2-skjermen: AutoTrac™ RowSense vil vises på kartet under veiledningsvisning som indikerer at radsensorer er tilgjengelige (når SENSORSTATUS er aktivert).

På GreenStar 3 2630-skjermen: AutoTrac™ RowSense vil vises på kartet under veiledningsvisning som indikerer at radsensorer er tilgjengelige (når SENSORSTATUS er aktivert).

På GreenStar 3 CommandCenter-skjermen:

AutoTrac™ RowSense vises på Kjør-siden.

På et generasjon 4-display: AutoTrac™ RowSense vises på siden for AutoTrac™-veiledningsprogrammet.

Hvert ikon angir RowSense-statusen. RowSense-statusikonet endres fra grått til farget, avhengig av RowSense-statusen.

Gray — RowSense-system montert.

Green — RowSense er aktiv og opererer med GPS og radsensorer.

Yellow — RowSense er aktiv, men fungerer bare med radsensorinnnganger.

Red — RowSense er aktiv, men fungerer bare med GPS.

PC582150 —UN—01AUG23



System installert

PC582151 —UN—01AUG23



System aktivt, opererer med både radsensor og GPS

PC582152 —UN—01AUG23



Mistet GPS, opererer kun med radsensordata

PC582153 —UN—01AUG23



Tapt radsensorsignal, opererer kun med GPS

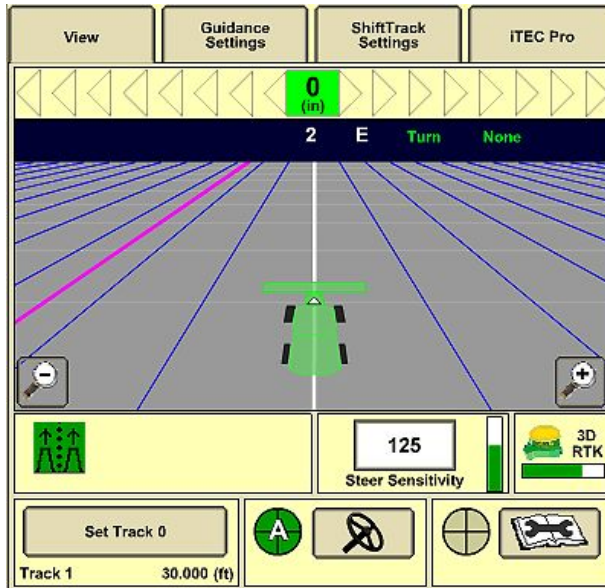
bvmsit,1690865482645 -78-17SEP23-1/1

Aktivere radsensorene

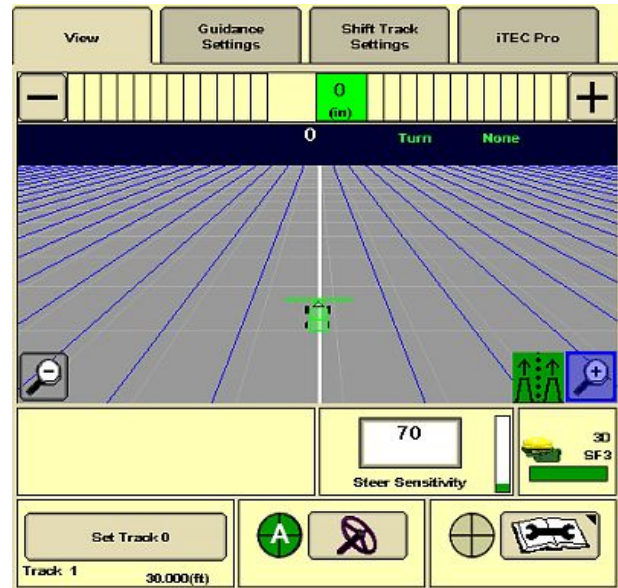
Radsensorer veileder maskinen når de kan bestemme en radposisjon. Operatøren vil vite at radsensorer styrer maskinen ved at AutoTrac™ RowSense endrer farge til grønn og viser bevegelse.

Når den opprinnelige banen er satt (en AB-linje eller innledende registrert kurvesporpassering), kan gjenoppta trykkes når maskinen er innenfor halvparten av sporavstanden og i akseptabel vinkel til rader. Radsensorer veileder maskinen så snart det er aktivitet på radsensorer.

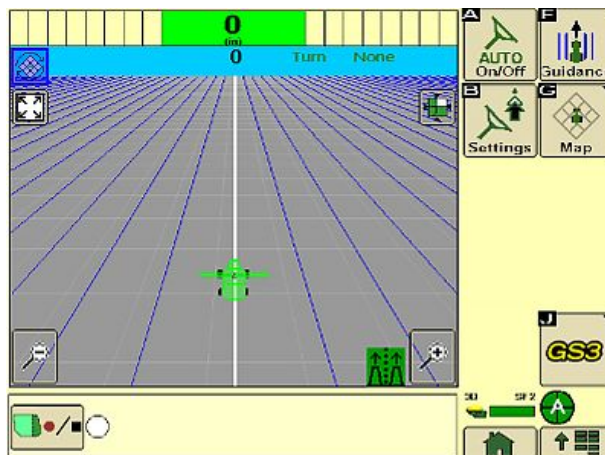
Foreta en vendesving: Vendesvinger utføres på samme måte som GPS-basert AutoTrac™. Føreren retter maskinen inn med banen de ønsker å følge. Hvis du trykker på Fortsett, vil AutoTrac™ kjøre til veiledningsbanen. Radsensorer vil så registrere radens posisjon og følge den. Spor-forlengelse-funksjonen til Adaptiv bue, Sirkelspor og AB-buer kan brukes til å utvide tilstøtende spor-prosjeksjon inn mot vendeteigen.



GreenStar 2-skjerm



GreenStar 3 2630-display



GreenStar 3 CommandCenter-display



Generation 4-display

bvwmst,1690867627910 -78-27SEP23-1/1

GreenStar 3 Display—Spor

Rett linje

Rett spor bør brukes når radene er rette og ikke varierer med mer enn ca. 1 m (3-1/4 ft). Rett linje projiserer alle linjer utenfor den første banen.

Hvis feltet er relativt rett og overskriften ikke endres, anbefales det å bruke rett linje da dette vil tillate radinnføring på tilstøtende stier. Ytelsen med radinnføring forbedres når feltet er plantet med AutoTrac™. Ytelsen er forbedret i perioder med radfall i vannveier.

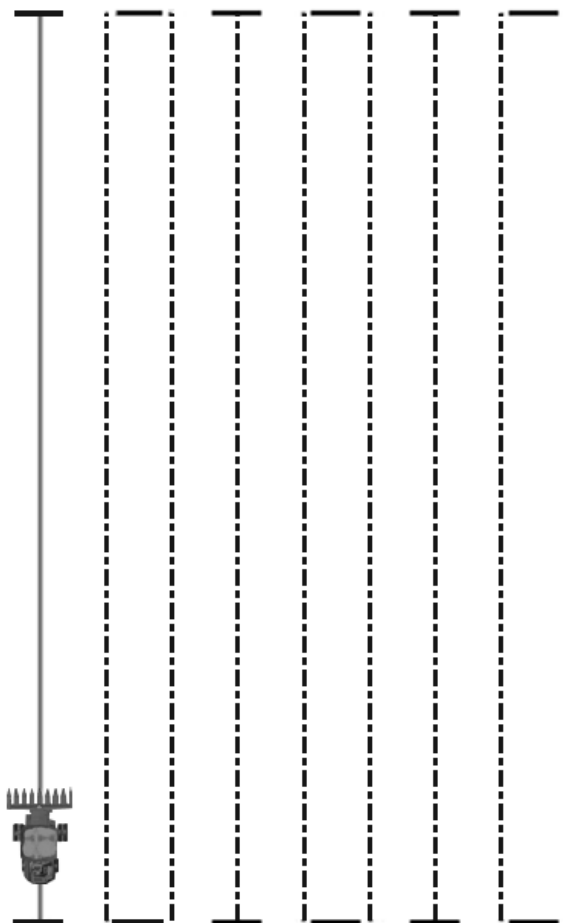
Når du er i rett linje, vil GPS-linjen automatisk resentreres. Dette sikrer at GPS-banen er riktig justert med rader.

MERK: Denne funksjonen er ikke tilgjengelig i Adaptive buer.

Det finnes flere metoder for å definere Spor 0:

- A + B – Definer spor 0 ved å kjøre den med maskinen.
- Auto B - Definer spor 0 ved å kjøre den med maskinen.
- A + Retning – Definer spor 0 ved å kjøre maskinen til punkt A og angi en forhåndsdefinert retningsverdi.
- Breddegrad/Lengdegrad – Definer spor 0 ved å angi forhåndsdefinerte bredde- og lengdegradskoordinatverdier for A- og B-punktene.
- Breddegrad/lengdegrad + Retning – Definer spor 0 ved å legge inn forhåndsdefinerte bredde- og lengdegradsverdier for A-punktet og legge inn en forhåndsdefinert retningsverdi.

For å sette opp rett linje



Rett linje

zb48j1t,1691052171610 -78-17SEP23-1/9

1. Select Meny.

PC582158 —UN—01AUG23



Meny

zb48j1t,1691052171610 -78-17SEP23-2/9

2. Select GreenStar™ (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



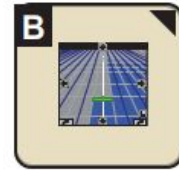
GreenStar™ (GS3)

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1691052171610 -78-17SEP23-3/9

3. Select GPS-styring.

PC582160 —UN—01AUG23



GPS-styring

zb48j1t,1691052171610 -78-17SEP23-4/9

4. Select innstillinger for GPS-styring.

PC582161 —UN—01AUG23



Innstillinger for GPS-styring

zb48j1t,1691052171610 -78-17SEP23-5/9

5. Select Rett linje-sporingsmodus.

PC589284 —UN—17AUG23

6. Select visning.

MERK: Sett registreringen på pause når du ikke høster inn.

MERK: Sørg for at SF1-, SF2-, SF3- eller RTK-signalet er tilstede ved å se mottakeren på Kjør-siden.



Rett linje fra sporingsmodus

7. Kontroller at sporavstanden er korrekt. Hvis sporavstanden ikke er riktig, kan du endre sporavstand på GPS-styring-fanen.

zb48j1t,1691052171610 -78-17SEP23-6/9

8. Select Sett spor 0.

PC590562 —UN—17AUG23



Angi Spor 0-side

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1691052171610 -78-17SEP23-7/9

9. Select spornavn fra gjeldende spor 0 (A). Hvis det ikke finnes noe navn, oppretter du et nytt spornavn ved å velge Ny (C).
 10. Select en spormetode fra metode (B).
 11. Select Angi A (F) og kjør maskinen til starten av sporet.
 12. Select Sett B (G) og kjør maskinen til minimum 10 m for å avslutte sporopptaket.
- Det opprettes en veiledningslinjer på tvers av åkeren.
13. Select Godta for å kjøre AutoTrac™ RowSense.
 14. For å avbryte oppsettet når som helst og gå tilbake til veiledningsoppsettet, select Avbryt (H).

A—Gjeldende spor 0
B—Metode
C—Ny
D—Fjern

E—Sporavstand
F—Angi A
G—Angi B
H—Avbryt

Angi spor 0

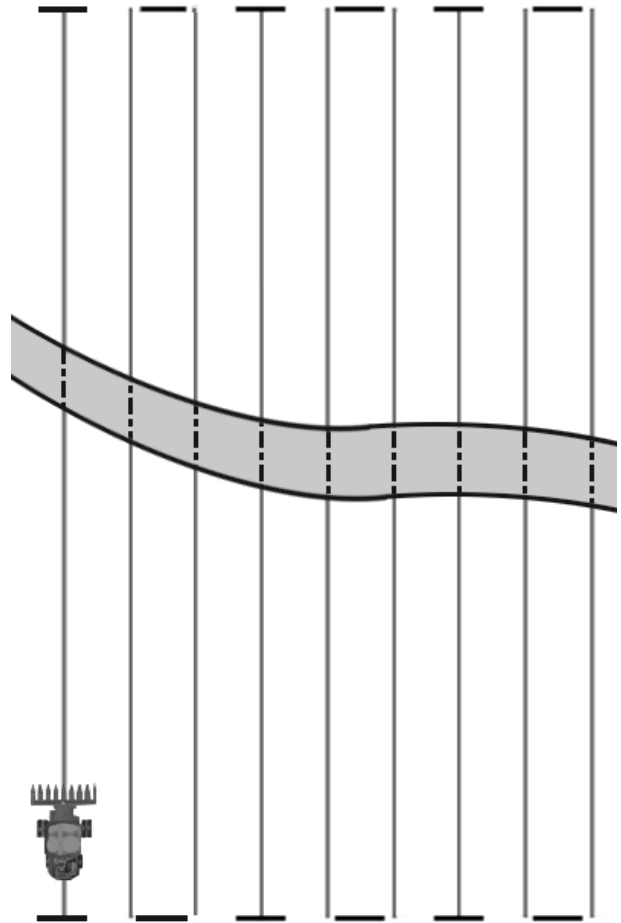
Fortsettes på neste side

zb48j1t,1691052171610 -78-17SEP23-8/9

PC590573 —UN—17AUG23

Radavbrudd—Det vil ikke være en rad i en vannvei. Siden rett linje og AB-kurver viser sporet, er det større sjanse for at den finner riktig rad på andre siden av vannveien.

MERK: Hvis datasignalene for både GPS og Radsensor mistes, aktiveres ikke systemet før GPS-signalet er gjenopprettet.



Vannvei

PC10391 —UN—08JAN08

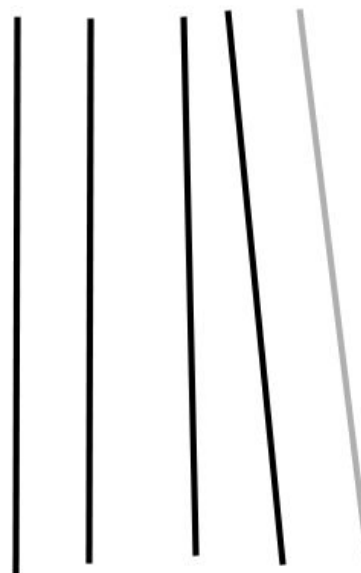
zb48j1t,1691052171610 -78-17SEP23-9/9

Adaptive buer



Baneendringer under kjøring i åkeren

PC10399 —UN—04FEB08



Retningsendringer under kjøring i åkeren

PC10400 —UN—04FEB08

Adaptive buer kan brukes i alle felt. Det anbefales imidlertid på det sterkeste å bruke den når banen endres mens du kjører gjennom åkeren, retningen endres eller buen er U-format. Adaptive buer har en ekstra funksjon som lar RowFinder velges med en veksleknapp. Radsensorer kan brukes til å styre maskiner når de er koblet inn på en rad. Buesporregistrering må være PÅ. Dette etablerer første gjennomløp og lar rette linjeforlengelser forekomme.

Adaptive buer blir bare projisert til tilstøtende pass, men har fordelen av å håndtere forskjellige kurveformer, og potensielle radestimeringer samles ikke i hele feltet.

Hvis flere maskiner er i felt, tillater ikke adaptive buer å hoppe over en passering. Adaptive buer i dette scenariet fungerer kanskje bare hvis sporavstanden til andre maskiner er lagt til sine egne. Hvis for eksempel en retning med 12 rader følger en retning med 8 rader på 30 tommers rader under innhøsting sammen i samme felt, må hver ha en sporavstand på 20 rader (15 meter).

Bruk av adaptive buer anbefales når banen endres ofte gjennom åkeren. Adaptive buer projiserer bare neste vei over.

For å konfigurere adaptive buer



Buer er U-format

PC11000 —UN—04FEB08

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692099522625 -78-27SEP23-1/7

1. Select Meny.

PC582158 —UN—01AUG23



Meny

zb48j1t,1692099522625 -78-27SEP23-2/7

2. Select GreenStar™(GS3).

PC582159 —UN—01AUG23

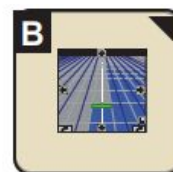


GreenStar™(GS3)

zb48j1t,1692099522625 -78-27SEP23-3/7

3. Select GPS-styring.

PC582160 —UN—01AUG23

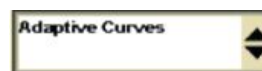


GPS-styring

zb48j1t,1692099522625 -78-27SEP23-4/7

4. Select Adaptive buer fra sporingsmodus.

PC590561 —UN—17AUG23



Adaptive buer fra sporingsmodus

5. Select visning.

MERK: Sett registreringen på pause når du ikke høster inn.

MERK: Sørg for at et SF1-, SF2-, SF3- eller RTK-signal er tilstede ved å se mottakeren på Kjør-siden.

6. Påse at sporavstanden er riktig. Hvis sporavstanden ikke er riktig, kan du endre sporavstand på GPS-styring-fanen.

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692099522625 -78-27SEP23-5/7

7. Select Registrering for å starte registreringsbanen.
8. Kjørebane gjennom åker. Etter å ha kjørt gjennom den første sti, vil en projeksjon av bare neste sti bli opprettet.
9. Select Fortsett for å kjøre AutoTrac™ RowSense.
10. Du kan når som helst avbryte oppsettet og gå tilbake til GPS-styringsoppsett-siden ved å select Avbryt.

Når du er i AutoTrac-modus, slås registreringen av når rattet vrís. Når du er i Dokumentasjon-modus, slås registreringen av når skjærebordet heves.

AutoTrac™-modus— Hvis operatøren vil ha forbedret radinngang for kun nærliggende gjennomløp, knytt Adaptiv registrering til AutoTrac™. Dette anbefales kun hvis åkeren er relativt rett uten ekstreme buer og AutoTrac sjelden deaktiveres (på grunn av manuell styring eller tap av GPS).

Dokumentasjonsmodus— Knytt Adaptive buer til Dokumentasjonsmodus. Dette lar brukere ta over rattet

PC590563 —UN—17AUG23



Registrer

under operasjonen og fortsette å registrere banen de er på. Linjeforlengelser er tilgjengelig ved neste gjennomløp, men vil ikke være spesielt nyttig i radinngang siden det er en forsinkelse for å plukke opp retningen ved enderader. Ytelsen blir marginal i perioder med radavbrudd.

Manuell registrering— Operatøren kan knytte Adaptiv registrering til Manuell registrering. Denne modusen tillater ikke linjeforlengelser med mindre operatøren kontinuerlig trykker på stopp på enderaden. Hvis føreren glemmer å slå av registrering, kan det lede til problemer som feil bueprojisering. Eksempel: Hvis føreren kjører ut av raden for å losse og ikke trykker på pause, blir banen registrert. Når operatøren kjører ned tilstøtende bane, vil maskinen bli trukket litt av raden siden den projiserte linjen er av.

zb48j1t,1692099522625 -78-27SEP23-6/7

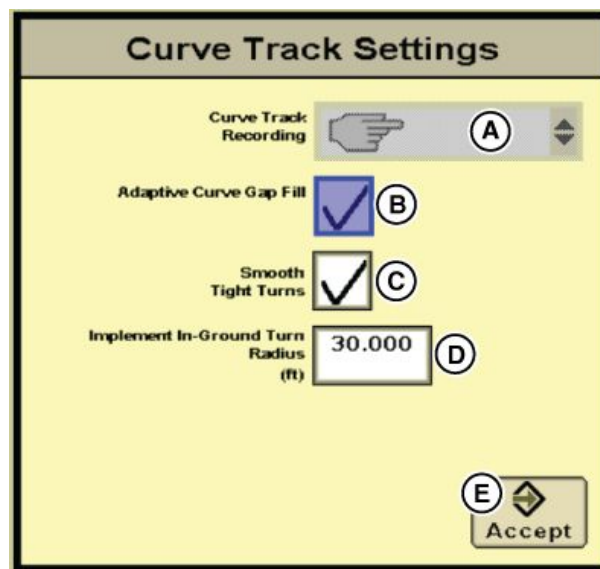
Select Meny, GreenStar™(GS3), Veiledning, Veiledningsinnstillinger, Buet spor-innstillinger og deretter Buet spor-registrering (A).

De opplistede modusene for adaptive buer kan endres ved å velge ønsket modus.

- AutoTrac™
- Dokumentasjon
- Manuell

A—Registrering av buet spor
B—Utfylling av åpning for adaptiv bue
C—Rett ut krappe svinger

D—Svingradius med redskap i bakken (m)
E—Godta



Innstillinger for buet spor

zb48j1t,1692099522625 -78-27SEP23-7/7

PC590581 —UN—17AUG23

AB-buer

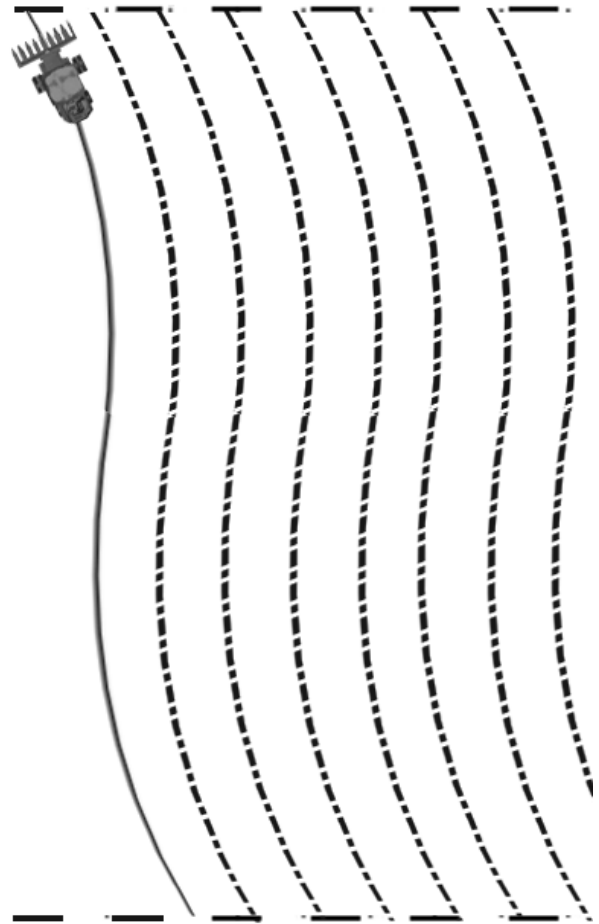
Bruk av AB-buer anbefales når det er en kontinuerlig bue gjennom hele åkeren. Dette tillater radinnngang på nærliggende baner. Ytelsen forbedres hvis åkeren er plantet med AutoTrac. AB-buer forbedrer også ytelsen gjennom perioder med radavbrudd.

AB-kurver har fordelen av å projisere et buet spor på tvers av et felt som parallelle linjer, men formen på kurven er den samme ved hver passering.

Når du bruker AB-buer, vil GPS-buen automatisk bli sentrert på nytt. Dette sikrer at GPS-banen er riktig på linje med radene.

MERK: Denne funksjonen er ikke tilgjengelig i AB-kurver.

Slik setter du opp AB-buer



AB-buer projiserer alle linjer basert på det første gjennomløpet

zb48j1t,1692099671127 -78-19SEP23-1/7

PC10393 —UN—08JAN08

1. Select Meny.

PC582158 —UN—01AUG23



Meny

zb48j1t,1692099671127 -78-19SEP23-2/7

2. Select GreenStar™(GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar™(GS3)

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692099671127 -78-19SEP23-3/7

3. Select GPS-styring.

PC582160 —UN—01AUG23



GPS-styring

zb48j1t,1692099671127 -78-19SEP23-4/7

4. Select Innstillinger for GPS-styring.

PC582161 —UN—01AUG23

MERK: Sett registreringen på pause når du ikke høster inn.



Innstillinger for GPS-styring

zb48j1t,1692099671127 -78-19SEP23-5/7

5. Select AB-kurver fra sporingsmodus.

PC589285 —UN—17AUG23

6. Select visning.

MERK: Sørg for at et SF1-, SF2- eller RTK-signal er tilstede ved å se mottakeren på Kjør-siden.



AB-buer fra sporingsmodus

7. Påse at sporavstanden er riktig. Hvis sporavstanden ikke er riktig, kan du endre sporavstand på GPS-styring-fanen.

8. Select Angi AB-bue.

zb48j1t,1692099671127 -78-19SEP23-6/7

9. Select et AB-kurvenavn fra Current AB Curve (A). Hvis det ikke finnes noe navn, oppretter du et nytt ved å velge Ny (B).

10. Select Registrer/stopp (E) for å starte registrering.

11. Select Vis og kjør maskinen.

12. Select Registrer/Stop (E) for å stoppe registreringen

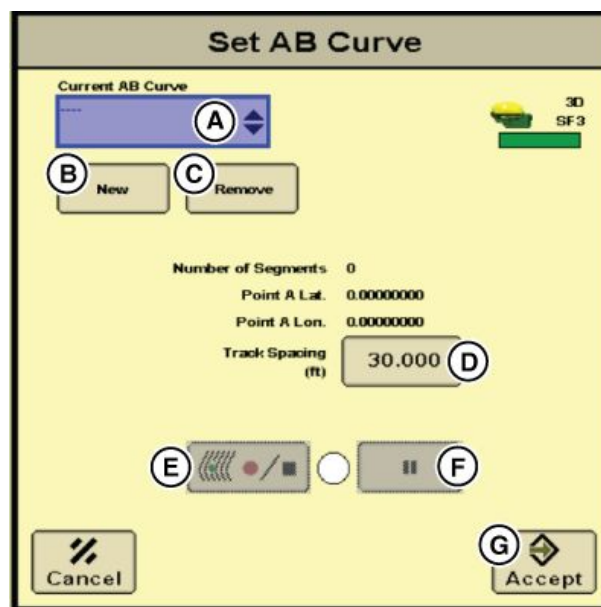
13. Buer projiseres over åkeren.

14. Trykk på Gjenoppta-knappen for å kjøre AutoTrac™ RowSense.

15. Du kan når som helst avbryte oppsettet og gå tilbake til GPS-styringsoppsett-siden ved å select Avbryt.

A—Gjeldende AB-bue
B—Ny
C—Fjern
D—Sporavstand (ft)

E—Registrer/stopp
F—Pause
G—Godta



Angi AB-bue-side

zb48j1t,1692099671127 -78-19SEP23-7/7

PC590582 —UN—17AUG23

Sirkelspor

Bruk av sirkelspor anbefales når avlingen er plantet i en åker med midtdreining.

Hvis radene som skal høstes er i sirkler, bør sirkelspor brukes. Dette gjør at input fra GPS-kurvatur kan brukes på radsensorene.

For å sette opp Sirkelspor



Sirkelspor

zb48j1t,1692099693191 -78-17SEP23-1/7

PC10853 —UN—31JAN08

1. Select Meny.

PC582158 —UN—01AUG23



Meny

zb48j1t,1692099693191 -78-17SEP23-2/7

2. Select GreenStar™(GS3).

PC582159 —UN—01AUG23

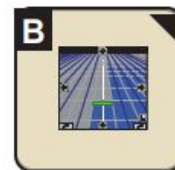


GreenStar™(GS3)

zb48j1t,1692099693191 -78-17SEP23-3/7

3. Select GPS-styring.

PC582160 —UN—01AUG23



GPS-styring

zb48j1t,1692099693191 -78-17SEP23-4/7

4. Select innstillinger for GPS-styring.

PC582161 —UN—01AUG23



Innstillinger for GPS-styring

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692099693191 -78-17SEP23-5/7

5. Select Sirkelspor-sporingsmodus.

PC590560 —UN—17AUG23

6. Select visning.

MERK: Påse at et SF1-, SF2- eller RTK-signal finnes ved å se på mottaker på kjørsiden.



Sirkelspor fra sporingsmodus

zb48j1t,1692099693191 -78-17SEP23-6/7

7. Select Angi sirkel.

8. Påse at sporavstanden er riktig. Hvis sporavstanden ikke er riktig, kan du endre sporavstand på GPS-styring-fanen.

9. Select sirkelnavn fra Gjeldende Sirkel (A). Hvis det ikke finnes noen navn, kan opprette et nytt ved å velge Ny (C).

10. Select Drivsirkel-metoden fra metoden (B).

11. Select Registrer/Stopp (F) for å starte registreringen.

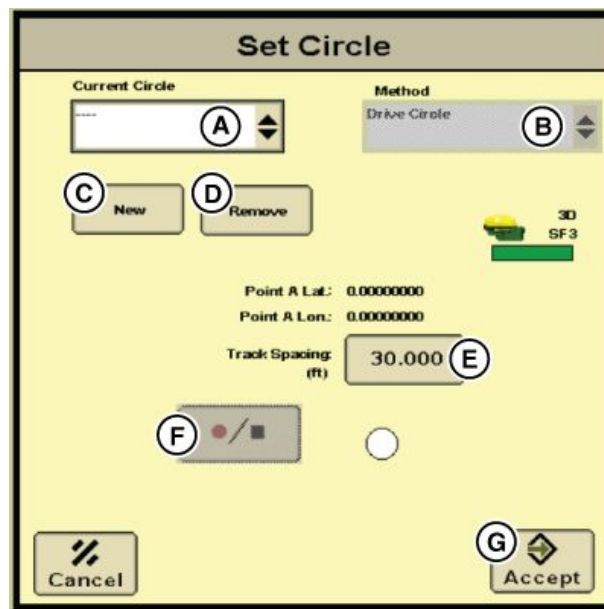
12. Select Godta (G). En sirkel projiseres i åkeren.

13. Trykk på Gjenoppta-knappen for å kjøre AutoTrac™ RowSense.

14. Du kan når som helst avbryte oppsettet og gå tilbake til GPS-styringsoppsett-siden ved å select Avbryt.

A—Gjeldende sirkel
B—Metode
C—Ny
D—Fjern

E—Sporavstand (ft)
F—Registrer/stopp
G—Godta



Angi sirkelside

PC590563 —UN—17AUG23

zb48j1t,1692099693191 -78-17SEP23-7/7

Radsøker

PC582158 —UN—01AUG23

Radsøker-modus (bare Parallel Tracking) er beregnet på bruk på radrenservarianter hvor radene ikke alltid er plassert med en jevn avstand fra hverandre. Radsøker hjelper operatøren med å finne hvilket sett med rader som skal kjøres inn på igjen i åkeren etter at et referansepunkt er stilt inn ved utgang fra forrige sett med rader.

1. Select Meny.



Meny

zb48j1t,1692279379982 -78-21SEP23-1/5

2. Select GreenStar™ (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



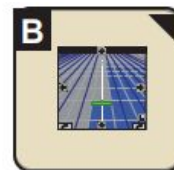
GreenStar™ (GS3)

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692279379982 -78-21SEP23-2/5

3. Select GPS-styring.

PC582160 —UN—01AUG23



GPS-styring

zb48j1t,1692279379982 -78-21SEP23-3/5

4. Select innstillinger for GPS-styring.

PC582161 —UN—01AUG23



Innstillinger for GPS-styring

zb48j1t,1692279379982 -78-21SEP23-4/5

5. Select Radsøker-sporingsmodus.

PC590595 —UN—17AUG23

6. Gå til Vis. Select Angi rad.



Radsøker fra sporingsmodus

zb48j1t,1692279379982 -78-21SEP23-5/5

Bytt kjørespor

Se avsnittet GPS-styring i GreenStar 3 2630-displayets instruksjonshåndbok.

zb48j1t,1692279221665 -78-22AUG23-1/1

Grøftespor

Surface Water Pro og AutoTrac™ brukes sammen for å lage et vollspor.

Se avsnittet Grøft i instruksjonshåndbok for SurfaceWater Pro (OMPC21751).

zb48j1t,1692279337562 -78-22AUG23-1/1

Vollspor

Surface Water Pro og AutoTrac™ brukes sammen for å lage et vollspor.

Se avsnittet om nivellering i instruksjonshåndbok for SurfaceWater Pro (OMPC21751).

zb48j1t,1692279350350 -78-22AUG23-1/1

GreenStar 3 CommandCenter—Kjørespor

Rett linje

Funksjonsprinsipp

Rett linje-modus hjelper operatøren med å kjøre rette parallelle baner. Konfigurer først et spor 0 (referansebane) ved hjelp av metodene for å definere spor 0. Når Spor 0 er definert, genereres alle gjennomløp for åkeren. De genererte gjennomløpene kan brukes til å betjene Manuell styring eller AutoTrac. Hvert gjennomløp genereres fra gjennomløpet som opprinnelig ble kjørt, for å sikre at styringsfeilene ikke forplantes gjennom hele åkeren.

Gjennomløp er identiske kopier av originalgjennomløpet.

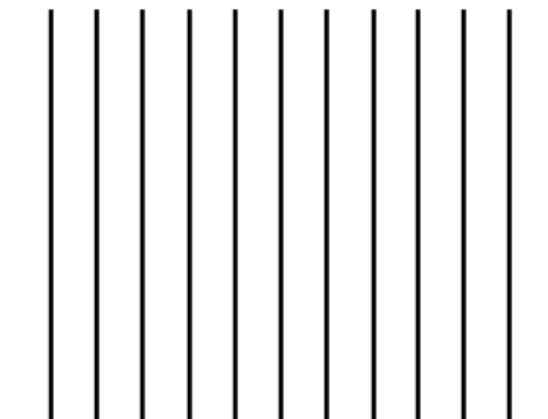
MERK: Begrepene "Styringsspor" og "AB-linje" kan brukes om hverandre. Spor 0 er sporet som er definert av føreren og referansepunktet som alle parallelle baner i åkeren baseres på.

Mellomrommet mellom de parallelle løpene er sporavstanden oppgitt i oppsettveiviseren.

Opprette et nytt rett spor

Det finnes flere metoder for å definere Spor 0:

- A + B – Definer spor 0 ved å kjøre det med maskinen.
- A + Auto B – Definer spor 0 ved å kjøre det med maskinen.
- A + Retning – Definer spor 0 ved å kjøre maskinen til punkt A og angi en forhåndsdefinert retningsverdi.
- Breddegrad/lengdegrad – Definer spor 0 ved å legge inn forhåndsdefinerte bredde- og lengdegradskoordinater for A- og B-punkter.



Rett linje

- Breddegrad/lengdegrad + Retning – Definer spor 0 ved å legge inn forhåndsdefinerte bredde- og lengdegradsverdier for A-punktet og legge inn en forhåndsdefinert retningsverdi.

MERK: Spor 0 kan defineres under drift (f.eks. planting), men noen skjermtaster er ikke tilgjengelig mens det opprettes.

MERK: Det anbefales å gjøre sporet 3 m (10 ft) langt for manuell og 15 m (45 ft) langt for automatisk.

zb48j1t,1692099757967 -78-17SEP23-1/9

PC9508 —UN—24OCT06

Rett linje

PC582158 —UN—01AUG23

1. Select Meny.



Meny

zb48j1t,1692099757967 -78-17SEP23-2/9

2. Select GreenStar™ (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar™ (GS3)

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692099757967 -78-17SEP23-3/9

3. Select GPS-styring.

PC590571 —UN—17AUG23



GPS-styring

zb48j1t,1692099757967 -78-17SEP23-4/9

4. Select Rett linje-sporingsmodus.

PC590564 —UN—17AUG23



Rett linje fra sporingsmodus

5. Select rett spornavn fra Spornavn. Hvis det ikke finnes noe navn, oppretter du et nytt ved å velge nytt spor.

zb48j1t,1692099757967 -78-17SEP23-5/9

6. Select Angi A.

PC590568 —UN—17AUG23



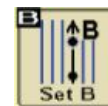
Angi A

zb48j1t,1692099757967 -78-17SEP23-6/9

7. Definer sett B ved å bruke ett av tre alternativer:

PC590569 —UN—17AUG23

- a. B-punktet angis manuelt ved å kjøre til ønsket sted i åkeren for å opprette B-punktet og velge Angi B. Minimumsavstanden er 3 m (10 ft). Det anbefales å angi B-punktet i motsatt ende av åkeren for å definere ønsket retning.



Angi B

zb48j1t,1692099757967 -78-17SEP23-7/9

- b. For å stille inn B-punktet automatisk, velg Angi B automatisk, når som helst. B-punktet angis automatisk når kjøretøyet kjører 15 m (45 ft) unna A-punktet. Denne metoden beregner punkt B fra de siste fem datapunktene hentet fra de 15 m (45 ft) som er kjørt, og trekker den best tilpassede linjen gjennom punktene for å fastslå en retning.

PC590570 —UN—17AUG23



Angi B automatisk

zb48j1t,1692099757967 -78-17SEP23-8/9

- c. For å stille inn B-punktet ved å angi en kjøreretning velger du Angi retning-skjerm-tasten. Oppgi ønsket linjeretning med talltastaturet og lagre verdien ved å velge Godta. 0.000 angir nord, 90.000 øst, 180.000 sør og 270.000 vest.

PC590572 —UN—17AUG23



Retning

8. Du kan når som helst avbryte oppsettet og gå tilbake til GPS-styringsoppsett-siden ved å select Avbryt.

Spor 0 er nå definert, og parallelle spor opprettes automatisk.

zb48j1t,1692099757967 -78-17SEP23-9/9

Adaptive buer

PC9028 —UN—16APR06

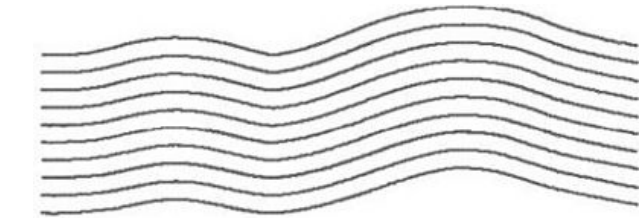
Funksjonsprinsipp

Adaptive buer lar operatøren registrere en manuelt kjørt buet bane. Når det første buede gjennomløpet er registrert og maskinen er svingt rundt, kan operatøren bruke Parallel Track eller aktivere AutoTrac™ når den overførte banen vises. Maskinen ledes langs etterfølgende gjennomløp, basert på det foregående registrerte gjennomløpet. Hvert gjennomløp genereres i forhold til gjennomløpet som opprinnelig ble kjørt, for å sikre at styringsfeilene ikke forplantes gjennom hele åkeren. Gjennomløp er ikke identiske kopier av originalgjennomløpet. Gjennomløpets bue forandres for å opprettholde feilmarginen fra gjennomløp til gjennomløp. Føreren kan om nødvendig forandre buebanen hvor som helst i åkeren ved bare å styre maskinen bort fra den forplantede banen.

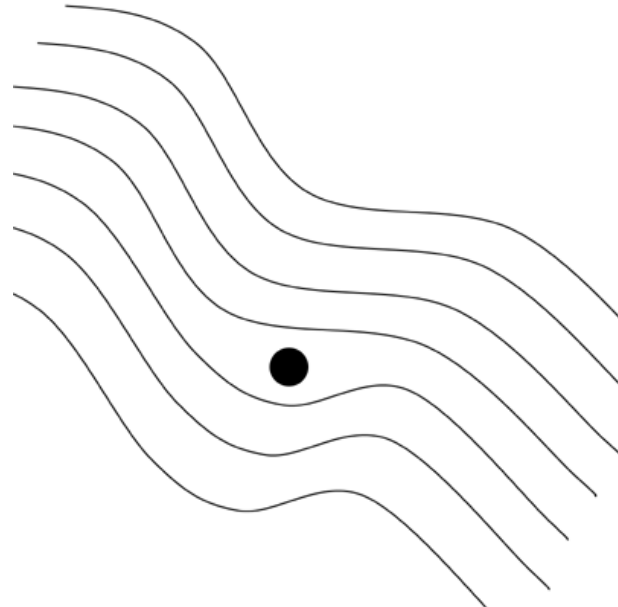
MERK: Det er ikke mulig å hoppe over gjennomløp i Adaptive buer-modus.

Banens bue forandres etter hvert som etterfølgende baner blir mer konvekse eller konkave.

I Adaptiv bue spor-modus kan operatøren kjøre og styres langs en rekke forskjellige åkermønstre.



Adaptive buer-modus



Adaptive buer-modus

PC9029 —UN—17APR06

zb48j1t,1692100048683 -78-19SEP23-1/8

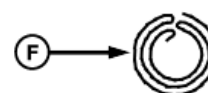
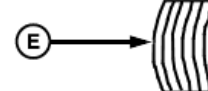
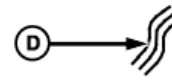
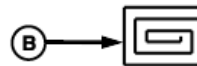
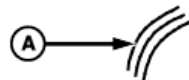
Veiledningsmønstre

Følgende er de forskjellige åkermønstrene:

- Enkel bue
- S-bue
- Pakket inn
- Veddeløpsbane
- Spiral
- Sirkel

Forskyv spor-drift

Bruken av skiftespor anbefales ikke ved bruk av buespor. Skiftespor kompenserer ikke for innebygd GPS-forskyvning i buespor-modus.



Baner

A—Enkel bue
B—Pakket inn
C—Spiral

D—S-bue
E—Veddeløpsbane
F—Sirkel

PC9032 —UN—17APR06

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692100048683 -78-19SEP23-2/8

Opprette et nytt adaptivt buet spor

PC582158 —UN—01AUG23

MERK: Oppsett av kunde, gård og åker kreves ikke for drift med adaptivt buet spor, men bare ett globalt adaptivt buet spor kan lagres.

1. Select Meny.



Meny

zb48j1t,1692100048683 -78-19SEP23-3/8

2. Select GreenStar™(GS3)

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar™ (GS3)

zb48j1t,1692100048683 -78-19SEP23-4/8

3. Select GPS-styring.

PC590571 —UN—17AUG23



GPS-styring

zb48j1t,1692100048683 -78-19SEP23-5/8

4. Select Adaptive buer fra Sporingmodus.
5. Select adaptive buer fra spornavn. Hvis det ikke finnes noe navn, oppretter du et nytt ved å velge nytt spor.
6. Kjør til ønsket sted i åkeren for å starte sporet.
7. Start registrering. Velg opptak/registrer.

PC590566 —UN—17AUG23



Adaptive buer fra sporingmodus

Gjentakelsesmodus er AV som standard.

MERK: Adaptiv bueopptak er deaktivert når repetisjonsmodus er PÅ. Når nye baner registreres (f.eks. for planting), skal Gjentakelsesmodus ikke være avmerket (av). Ved styring langs eksisterende baner (f.eks. for sprøyting, innhøsting), skal knappen for Gjentakelsesmodus være avmerket (på).

8. Registreren erstattes med følgende etter at den er valgt:

- a. Pause

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692100048683 -78-19SEP23-6/8

b. Stopp

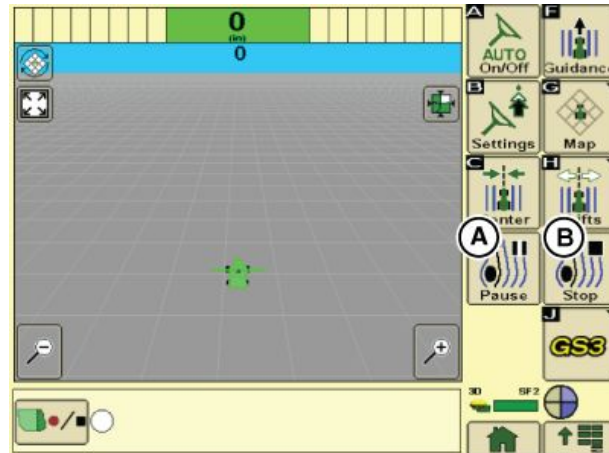
MERK: Registrering behøver kun å slås av hvis maskinen kjøres utenfor normalt åkermønster (f.eks. for å fylle åkersprøyte, plantemaskin), eller hvis du ikke ønsker å registrere svinger i enden av åkeren.

9. Kjør første gjennomløp. Et blått styringsspor vises på kartet.

MERK: Når det kjøres rett frem, er det ikke sikkert at den registrerte banen vises bak maskinikonet på displayet. Banen vises når maskinen svinges.

Den hvite uthvede navigeringslinjen vises IKKE før enden av gjennomløpet er nådd og maskinen er snudd. Når maskinen er snudd, fastslår systemet hvilken bane som det skal styres langs. Systemet finner et linjesegment som er innenfor 1/2 til 1-1/2 sporavstand. Den anslåtte banen som føreren kan navigere fra, vises. Kjør kjøretøyet langs ønsket bane.

10. Sving kjøretøyet i enden av første gjennomløp, så genereres en hvit navigeringslinje for neste gjennomløp. Det kan ta noen få sekunder før navigeringslinjen vises.
11. Når den hvite navigeringslinjen for tiltenkt gjennomløp vises, skal du trykke på omstartbryteren (bare AutoTrac) på maskinen, så styres maskinen automatisk gjennom det gjennomløpet. Styr langs den hvite, uthvede navigeringslinjen for manuell styring.
12. Select Stopp (B) registrering når du er ferdig med åkeren.



Innstilling av Adaptive buer

A—Pause

B—Stopp

VIKTIG: Stopp registrering før innkjøring på neste åker. Hvis du ikke gjør det, kan det føre til at Adaptiv bue-data fra forrige åker slettes før registrering av Adaptiv bue-data i neste åker.

MERK: De lagrede Adaptivt buet spor-dataene tilordnes gjeldende navn for kunde, gård og åker. De lagres i displayets internminne til de slettes av brukeren og kan overføres fra et display til et annet.

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692100048683 -78-19SEP23-7/8

PC590589 —UN—17AUG23

Registrere en rett bane eller navigere rundt hindringer

1. Start registrering.
2. Select Pause i registrering for å stanse registreringen av kjøretøyets bane midlertidig.
3. Select registrer for å gjenoppta registrering av den adaptive buen.

Avstanden mellom der registreringen ble SATT PÅ PAUSE og der den ble GJENOPPTATT, trekkes opp som en rett linje. Dette kan være nyttig når det er en lang rett strekning å kjøre eller ved navigering rundt hindringer.

MERK: Det lengste brosegmentet (linjesegment som opprettes mellom SATT PÅ PAUSE og STARTET OPP IGJEN) som kan opprettes, er en avstand på 0,8 km (0,5 miles) (2 640 ft). Hvis avstanden mellom punktene er lengre, forbindes ikke linjesegmentet, og det vil være en åpning (et gap) i banen.

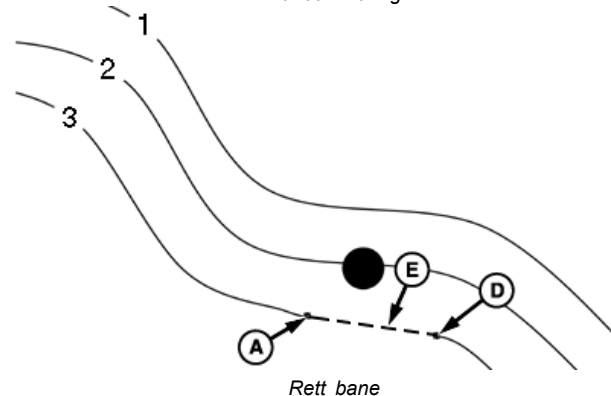
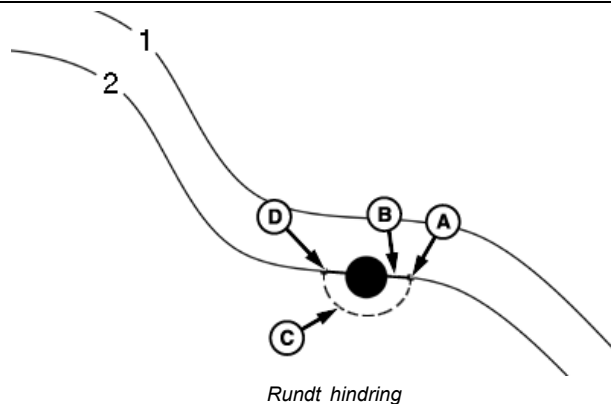
A—Registrering SATT PÅ PAUSE

B—Brosegment genereres for å forbinde to punkter

C—Traktorbanen registreres ikke når den er satt på pause

D—Registrering GJENOPPTATT

E—Bane registrert som en rett linje mellom punkt A og D



zb48j1t,1692100048683 -78-19SEP23-8/8

PC9284 —UN—29JUL06

PC9285 —UN—08AUG06

AB-buer

PC9028 —UN—16APR06

Funksjonsprinsipp

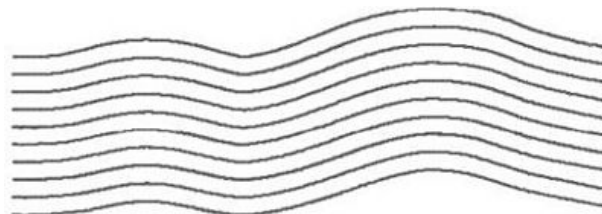
I AB-buer-modus kan operatøren kjøre buede parallelle gjennomløp som har endepunkter i hver sin ende av åkeren. Styringssporene blir parallelle med sporet i hver retning og genereres basert på det opprinnelige sporet for å sikre at styringsfeil ikke forplantes gjennom hele åkeren.

Spor 0 er referansesporet som etterfølgende buegjennomløp i åkeren er basert på. Så snart den første AB-buen (spor 0) er opprettet, genereres 4 spor. Systemet fortsetter å generere tilleggsgjennomløp når kjøretøyet kjører det siste gjennomløpet som vises på skjermen.

MERK: Det er mulig å hoppe over gjennomløp i AB-buer-modus.

Generere AB-buebane-informasjon – Når systemet genererer de første gjennomløpene etter at Spor 0 er registrert eller ved generering av flere gjennomløp, vises teksten "Genererer AB-bue" i perspektivvisningen. I løpet av denne tiden er det ikke mulig å kjøre utenfor sporet til noen bane.

AB-bue-genereringsgrenser – Den første registrerte AB-buen må være minst 10 ft lang for å være en gyldig AB-bue til bruk for styring. Kjøretøyet må ligge innenfor 400 meter (0,25 miles) fra det stedet der Spor 0 ble registrert for at systemet skal begynne å generere buebaner. Hvis kjøretøyet ligger på denne ytre grensen, kan det ta flere minutter å generere en bane som vises på skjermen. I løpet av denne tiden vises Genererer AB-bue på skjermen.



AB-buer-modus

Flere AB-buer i en åker – En åker kan inneholde flere AB-buebaner. Hver AB-bue for en åker må registreres og få sitt eget, unike navn.

Spor-nummerering – Sporene nummereres for at det skal kunne hoppes over gjennomløp og som hjelp til å finne gjennomløp. Retningsmerket (N, S, Ø eller V) defineres av retningen som bestemmes mellom første og siste punkt i buen.

Banens bue forandres etter hvert som etterfølgende baner blir mer konvekse eller konkave.

Opprette et nytt AB-buespor

Bruk følgende prosedyre til å definere den første AB-buen (spor 0) som etterfølgende buegjennomløp i åkeren er basert på.

MERK: Flere AB-buer kan registreres per åker. De må navngis og registreres hver for seg.

zb48j1t,1692100403680 -78-17SEP23-1/7

1. Select Meny.

PC582158 —UN—01AUG23



Meny

zb48j1t,1692100403680 -78-17SEP23-2/7

2. Select GreenStar™ (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar™ (GS3)

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692100403680 -78-17SEP23-3/7

3. Select GPS-styring.

PC590571 —UN—17AUG23



zb48j1t,1692100403680 -78-17SEP23-4/7

4. Select AB-kurver fra sporingsmodus.

PC590565 —UN—17AUG23



AB-buer fra sporingsmodus

5. Select AB-buenavn fra Spornavn. Hvis det ikke finnes noe navn, oppretter du et nytt ved å velge nytt spor.

6. Kjør til ønsket sted i åkeren for å starte sporet.

7. Start registrering. Velg opptak/registrer.

a. Pause

8. Registreringen erstattes med følgende etter at den er valgt:

zb48j1t,1692100403680 -78-17SEP23-5/7

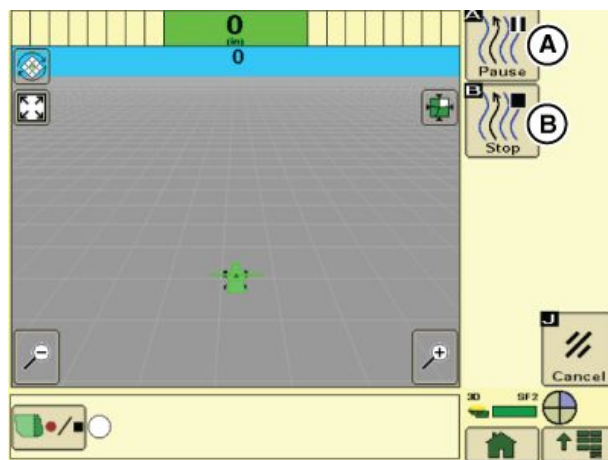
b. Stopp

9. Kjør første gjennomløp. Et blått styringsspor vises på kartet.

MERK: Når det kjøres rett frem, er det ikke sikkert at den registrerte banen vises bak maskinikonet på displayet. Banen vises når maskinen svinges.

10. Trykk på Stopp (B) registrering i slutten av gjennomløpet for å lagre sporet i minnet.

MERK: Hvis GPS-signalet blir borte under registrering, stoppes registrering og AB-buen som ble registrert opp til det punktet, blir lagret. Hvis AB-buen ikke er slik operatøren hadde tiltenkt, kan den slettes med Slett spor-knappen på GPS-styringsoppsett-siden meny for kjørelinje.



Angi AB-bue-side

A—Pause

B—Stopp

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692100403680 -78-17SEP23-6/7

PC590590 —UN—17AUG23

Registrere en rett bane eller navigere rundt hindringer

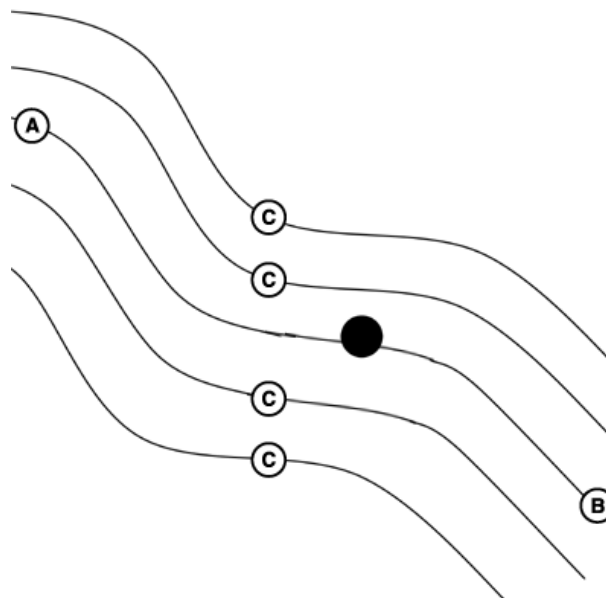
1. Start registrering av AB-buer.
2. Select pause i registrering for å stanse registreringen av kjøretøyets bane midlertidig.
3. Select registrer AB-buer for å gjenoppta registrering av AB-buen.

Avstanden mellom der registreringen ble satt på pause og der den gjenopptas, trekkes opp som en rett linje. Dette kan være nyttig når det er en lang rett strekning å kjøre eller ved navigering rundt hindringer.

MERK: Det lengste brosegmentet (linjesegment som opprettes mellom satt på pause og gjenopptatt) som kan opprettes, er en avstand på 0,8 km (0,5 miles) (2640 ft). Hvis avstanden mellom punktene er lengre, forbindes ikke linjesegmentet, og det vil være en åpning (et gap) i banen.

A—Pause før hindring
B—Start igjen etter hindring

C—Baner generert fra Spor 0



Navigere rundt hindringer

PC9030C —UN—27OCT06

zb48j1t,1692100403680 -78-17SEP23-7/7

Sirkelspor

PC582158 —UN—01AUG23

Funksjonsprinsipp

Sirkelspor hjelper operatørene med å kjøre konsentriske sirkler for åkre med vannhjul. Førere kan opprette en opprinnelig sirkel på en rekke forskjellige måter. Når den første sirkelen er angitt, lages alle de etterfølgende sirkelene i åkeren.

Sirkelspor-modus er tilgjengelig for manuell GPS-styring, men både AutoTrac™ og Pivot Pro må være aktivert for å bruke AutoTrac i sirkelspor-modus. Pivot Pro-aktivering er kun tilgjengelig i Nord-Amerika.

Bredde- og lengdegradskoordinatene for sirkelens midtpunkt lagres og knyttes til et åkernavn. Hvis en åker ikke er valgt når sirkelens midtpunkt defineres, lagres globale sirkelmidtpunkt. Sirkelmidtpunkt kan hentes frem for fremtidig bruk.

Opprette et nytt sirkelspor

1. Select Meny.



Meny

zb48j1t,1692100524545 -78-17SEP23-1/6

2. Select GreenStar™ (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar™ (GS3)

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692100524545 -78-17SEP23-2/6

3. Select GPS-styring.

PC590571 —UN—17AUG23



zb48j1t,1692100524545 -78-17SEP23-3/6

4. Select Sirkelspor-springsmodus.

PC590567 —UN—17AUG23



Sirkelspor fra springsmodus

5. Select sirkelspurnavn fra spornavn. Hvis det ikke finnes noe navn, oppretter du et nytt ved å velge nytt spor.

6. Kjør til ønsket sted i åkeren for å starte sporet.

Metode for sirkelkjøring

Kjør sirkler – Oppretter et sirkelspor ved å kjøre minst 10 prosent av ønsket sirkel. Det anbefales å kjøre hele

sirkelen for optimal beregning av sirkelens midtpunkt og mer nøyaktig spor.

1. Kjør til ønsket plassering i åkeren for å kjøre et sirkulært gjennomløp.

zb48j1t,1692100524545 -78-17SEP23-4/6

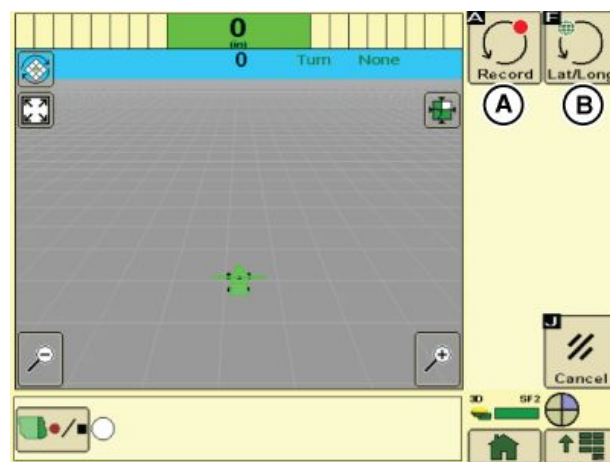
2. Select oppføringen (A) for å kjøre sirkelsporet.

3. Select Stopp sirkelregistrering. Sirkelsporene opprettes automatisk med sporavstanden definert i oppsett.

MERK: Knappen Stopp sirkelregistrering vises når nok av sirkelen er kjørt til å beregne midtpunktet.

A—Registrer

B—Breddegrad/lengdegrad



Angi sirkelspor-side

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692100524545 -78-17SEP23-5/6

PC590591 —UN—17AUG23

Breddegrad/lengdegrad-metode

1. Select Breddegrad/lengdegrad (B) spor.
2. Angi ønskede bredde- og lengdegradsverdier i desimalgrader. De foregående bredde- og lengdegradene knyttet til åkeren, vises når startsideen først vises.
3. Lagre verdiene ved å velge Godta (C). Sirkelsporene opprettes automatisk med sporavstanden definert i oppsett.

MERK: Det kan være nødvendig å rette inn kjøretøyet på midterste punktets spor eller bruke midterste forskyvningsspor for å få sporene innrettet med kjøretøyet.

A—Breddegrad
B—Lengdegrad

C—Godta

Midtpunkt

zb48j1t,1692100524545 -78-17SEP23-6/6

PC590584 —UN—17AUG23

Radsøker

PC582158 —UN—01AUG23

1. Select Meny.



Meny

zb48j1t,1692279954088 -78-17SEP23-1/3

2. Select GreenStar™ (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar™ (GS3)

zb48j1t,1692279954088 -78-17SEP23-2/3

3. Select GPS-styring.
4. Select Radsøker-sporingsmodus.
5. Gå til Vis.
6. Select Angi rad.

PC590571 —UN—17AUG23



GPS-styring

zb48j1t,1692279954088 -78-17SEP23-3/3

Generation 4-display – spor

Rett linje

PC28961 —UN—24APR23

1. Select Meny.



Meny

zb48j1t,1692106465016 -78-17SEP23-1/9

2. Velg AutoTrac-GPS-styring.

PC28717 —UN—25AUG22



AutoTrac-GPS-styring

zb48j1t,1692106465016 -78-17SEP23-2/9

3. Select Angi kjørespor.

PC590575 —UN—17AUG23



Angi kjørespor

zb48j1t,1692106465016 -78-17SEP23-3/9

4. Select Nytt spor hvis ingen eksisterende spor er tilgjengelige.

PC590576 —UN—17AUG23



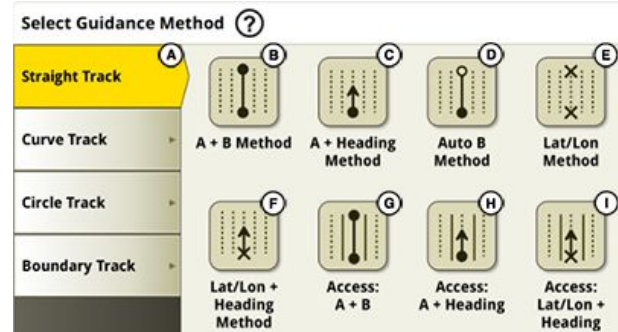
Nytt spor

zb48j1t,1692106465016 -78-17SEP23-4/9

5. Select modusen Rett spor (A). Select en metode blant de tilgjengelige alternativene.

A—Rett linje
B—A + B-metode
C—A + Retningsmetode
D—Auto B-metode
E—Br./leng.-metode

F—Br./leng. + retning-metode
G—Tilgang: A + B
H—Tilgang: A+ Retning
I— Tilgang: Br/Ln + Retning



Alternativer for rett linje

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692106465016 -78-17SEP23-5/9

PC28845 —UN—22AUG23

6. Select spornavn.

PC590577 —UN—17AUG23

Track Name

Track 1



Spornavn

zb48j1t,1692106465016 -78-17SEP23-6/9

7. Select åker.

PC590578 —UN—17AUG23

Field

South 40



Åker

8. Velg OK. Kjør til ønsket plassering i åkeren.

zb48j1t,1692106465016 -78-17SEP23-7/9

9. Select Angi A.

PC590579 —UN—17AUG23

Set A

Angi A

zb48j1t,1692106465016 -78-17SEP23-8/9

10. Select Angi B.

PC590580 —UN—17AUG23

Set B

Angi B

zb48j1t,1692106465016 -78-17SEP23-9/9

Buespor

PC28961 —UN—24APR23

1. Select Meny.



Meny

zb48j1t,1692108125002 -78-17SEP23-1/6

2. Velg AutoTrac-GPS-styring.

PC28717 —UN—25AUG22



AutoTrac-GPS-styring

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692108125002 -78-17SEP23-2/6

3. Select Angi kjørespor.

PC590575 —UN—17AUG23



Angi kjørespor

zb48j1t,1692108125002 -78-17SEP23-3/6

4. Select Nytt spor hvis ingen eksisterende spor er tilgjengelige.

PC590576 —UN—17AUG23



Nytt spor

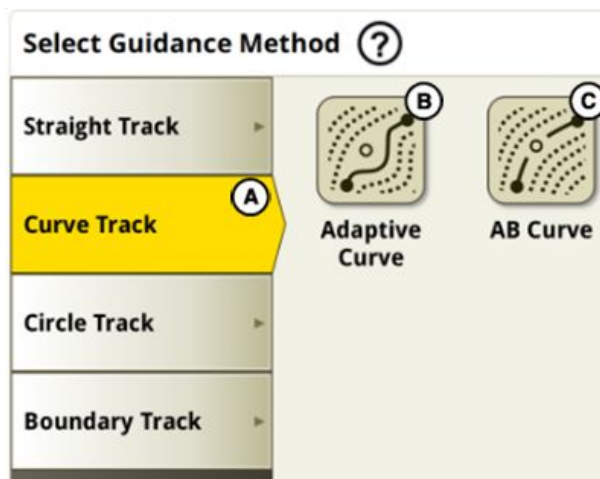
zb48j1t,1692108125002 -78-17SEP23-4/6

5. Select Buet spor (A). Select en metode blant de tilgjengelige alternativene.

6. Kjør til ønsket plassering i åkeren.

A—Buespor
B—Adaptiv bue

C—AB-bue



Alternativer for buespor

zb48j1t,1692108125002 -78-17SEP23-5/6

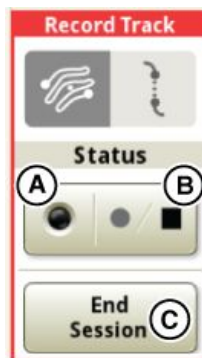
PC28846 —UN—22AUG23

7. Select Registrer (A) for å starte registreringen.
8. Select Avslutt økt (C) for å avslutte registreringen.
9. Select OK for å lagre økten eller Avbryt for å gå tilbake til bueregistreringsøkten.

MERK: Når økten er avsluttet, kan du legge til flere buesegmenter i økten ved å redigere kjøresporet.

A—Registrer
B—Pause/Stopp

C—Avslutt økt



Registrer spor

zb48j1t,1692108125002 -78-17SEP23-6/6

PC590588 —UN—17AUG23

Sirkelspor

PC28961 —UN—24APR23

1. Select Meny.



Meny

zb48j1t,1692108138989 -78-17SEP23-1/7

2. Velg AutoTrac-GPS-styring.

PC28717 —UN—25AUG22



AutoTrac-GPS-styring

zb48j1t,1692108138989 -78-17SEP23-2/7

3. Select Angi kjørespor.

PC590575 —UN—17AUG23



Angi kjørespor

zb48j1t,1692108138989 -78-17SEP23-3/7

4. Select Nytt spor hvis ingen eksisterende spor er tilgjengelige.

PC590576 —UN—17AUG23



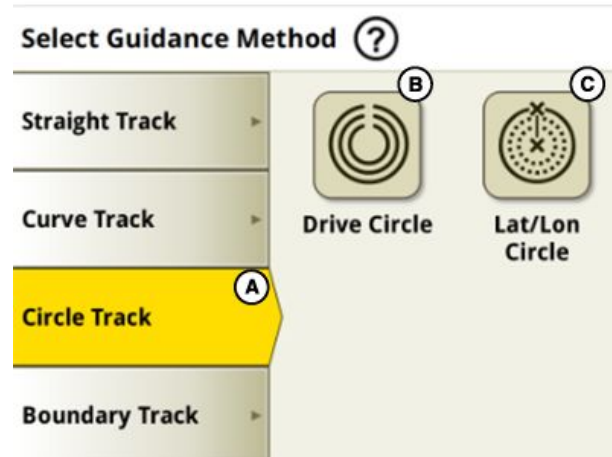
Nytt spor

zb48j1t,1692108138989 -78-17SEP23-4/7

5. Select Sirkelspor (A). Select en metode blant de tilgjengelige alternativene.

A—Sirkelspor
B—Kjør sirkel

C—Br/leng for sirkel



Sirkelspor-alternativer

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692108138989 -78-17SEP23-5/7

PC28847 —UN—22AUG23

Kjør sirkel

1. Kjør til ønsket plassering i åkeren for å kjøre et sirkulært gjennomløp.
2. Select Start (A) for å registrere nytt spor.
3. Kjør ønsket sirkelgjennomløp.
4. Select Ferdig (B) for å stoppe registreringen.

MERK: Knappen Stopp sirkelregistrering vises når nok av sirkelen er kjørt til å beregne midtpunktet.

A—Start
B—Ferdig

C—Avbryt



Buet/sirkelspor

zb48j1t,1692108138989 -78-17SEP23-6/7

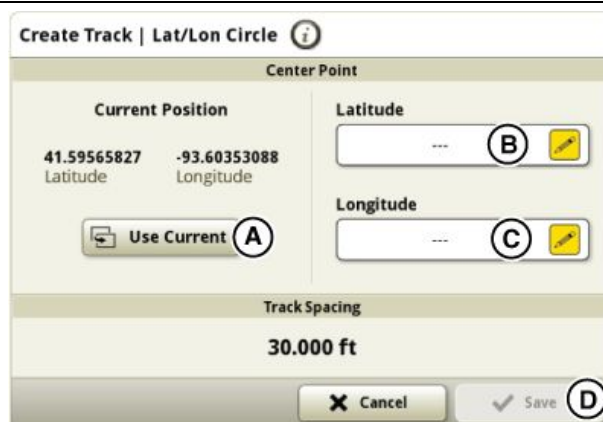
PC590587 —UN—17AUG23

Br/leng for sirkel

1. Kjør til ønsket plassering i åkeren for å kjøre et sirkulært gjennomløp.
2. Select Bruk gjeldende (A) hvis gjeldende bredde- og lengdegrad er riktig.
3. Select breddegrad (B) og lengdegrad (C).
4. Select Lagre (D).

A—Bruk gjeldende
B—Breddegrad

C—Lengdegrad
D—Lagre



Br./leng. sirkelspor

zb48j1t,1692108138989 -78-17SEP23-7/7

PC590592 —UN—17AUG23

Grensespor

1. Select Meny.



Meny

zb48j1t,1692108148895 -78-17SEP23-1/5

PC28961 —UN—24APR23

2. Velg AutoTrac-GPS-styring.

PC28717 —UN—25AUG22



AutoTrac-GPS-styring

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692108148895 -78-17SEP23-2/5

3. Select Angi kjørespor.

PC590575 —UN—17AUG23

Set Track

Angi kjørespor

zb48j1t,1692108148895 -78-17SEP23-3/5

4. Select Nytt spor hvis ingen eksisterende spor er tilgjengelige.

PC590576 —UN—17AUG23

+ New Track

Nytt spor

zb48j1t,1692108148895 -78-17SEP23-4/5

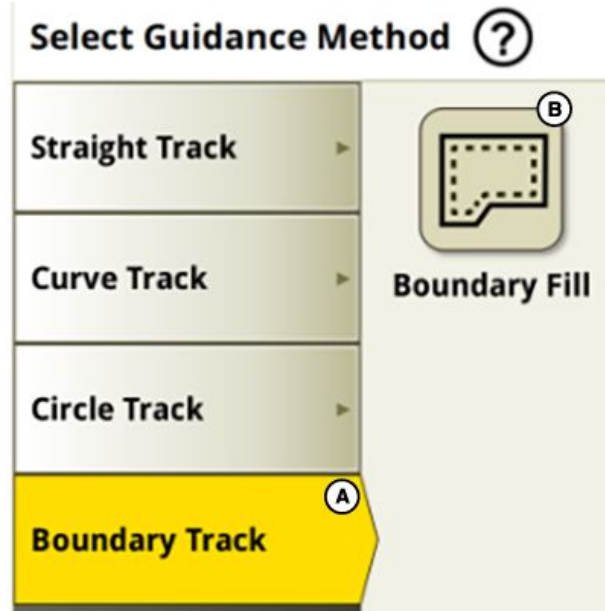
5. Select grensespor (A). Select Grensefylling (B).

6. Select jorde og grense for å generere grensefyllingsspor.

7. Select Neste for å sette opp grensefylling.

A—Grensespor

B—Grensefylling



Grensespor-alternativer

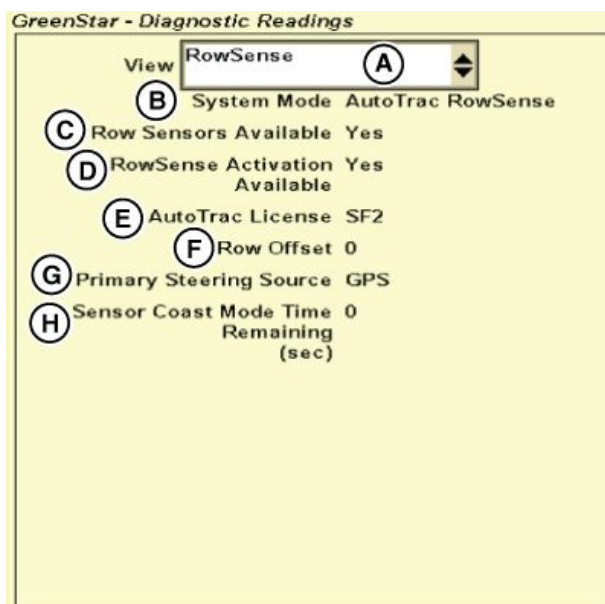
PC28848 —UN—22AUG23

zb48j1t,1692108148895 -78-17SEP23-5/5

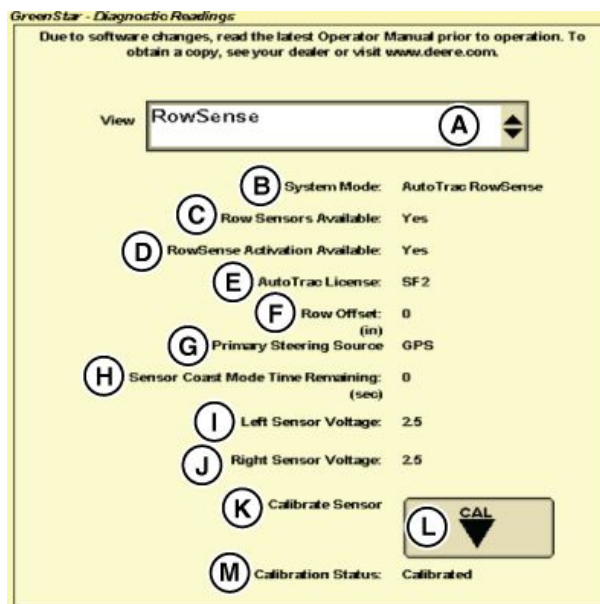
Diagnoser

Diagnoseskjermer for GreenStar 3

MERK: Mulige diagnostiske løsninger som gis med kort forklaring.



Diagnoseavlesninger for GreenStar 3 CommandCenter



Diagnoseavlesninger for GreenStar™ 3 Display

A—Vis
B—Systemmodus
C—Radsensorer er tilgjengelige
D—RowSense-aktivering er mulig
E—AutoTrac™-lisens
F—Radforskyvning
G—Primær styringskilde
H—Gjenværende tid på sensorens tomgangsmodus

Radsensorer tilgjengelige:

- A — Ja
- B — Nei

Aktivering av radstyring tilgjengelig:

- A — Ja (hvis AutoTrac RowSense GS3-aktivering er tilgjengelig)
- C — Nei (Hvis ingen AutoTrac RowSense GS3-aktivering er tilgjengelig)

AutoTrac-lisens:

- A — Ja (SF1)
- B — Ja (SF2)
- C — Nei

Rad-offset/forskyvning:

- Gjeldende radforskyvningsverdi, avstand målt i (in.) eller (mm).

Primær styringskilde:

- A — Ingen

I— Spenning på venstre sensor
J— Spenning på høyre sensor
K—Kalibrer sensor
L—CAL
M—Kalibreringsstatus

- B — GPS
- C — Radsensorer

Gjenværende tid på sensortomgang-modus:

- Nedtellingstid taker når GPS-signalet går tapt, vist i sekunder.

Spenning på venstre sensor

- Hvilespenningen til sensoren skal være mindre enn 2,5 volt.

Spenning på høyre sensor

- Hvilespenningen til sensoren skal være høyere enn 2,5 volt.

Kalibrer sensor

Kalibreringsstatus

- Kalibrert
- Ikke kalibrert

zb48j1t,1692098536255 -78-12SEP23-1/1

Diagnoseskjerm for Gen4

AutoTrac™-status: AutoTrac-status viser AutoTrac-statusdiagram og AutoTrac PÅ/AV-bryter.

MERK: Verdiene for sporingsytelse og betingelser beregnes kontinuerlig når AutoTrac er innkoblet (4/4-statusgrafikk) og sporingen er på linjen. Verdiene oppdateres ikke når AutoTrac™ synker til 3/4 eller 2/4 i statusdiagrammet, og verdiene endres til "—" i 1/4 statusdiagram.

Sporingsytelse (A)

MERK: Hver av de følgende verdiene vises som en 95. persentilverdi, noe som betyr at i 95% av tiden vil ytelsen være lik eller større enn verdien som vises.

95% av utenfor sporfeil - avstand fra nærmeste spor til maskinen. Feilen øker til maskinen når halvveis mellom to spor, deretter teller feilen ned når maskinen nærmer seg neste spor. Under gode betingelser skal verdiene være lik eller mindre enn:

	4,8—12,9 km/t (3—8 mph)	12,9—19,3 km/t (8—12 mph)	19,3—24,1 km/t (12—15 mph)
Sidefeil (alle sportyper)	4 cm (1,6 in)	8 cm (3,2 in)	12 cm (4,7 in)

95% retningsfeil - Forholdet mellom maskinretningen og gjeldende spor. Under gode betingelser skal verdiene være lik eller mindre enn:

	4,8—12,9 km/t (3—8 mph)	12,9—19,3 km/t (8—12 mph)	19,3—24,1 km/t (12—15 mph)
Rett linje	0,8°	1°	1,2°
Buet/Sirkelspor (Denne verdien avhenger av skarpheten på buen. Skarpere kurver har høyere verdier.)	1,6°	3,0°	3,6°

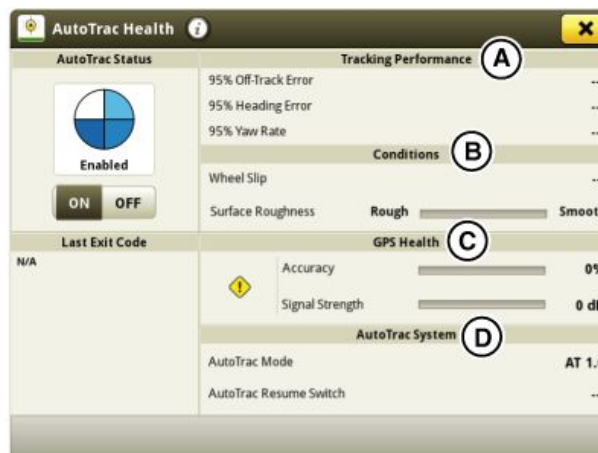
95% Sideveis rotasjon - Maskinens svingrate, som påvirker sporingsytelsen. Under gode betingelser skal verdiene være lik eller mindre enn:

	4,8—12,9 km/t (3—8 mph)	12,9—19,3 km/t (8—12 mph)	19,3—24,1 km/t (12—15 mph)
Rett linje	1°	1,5°	1,8°
Buet/Sirkelspor (Denne verdien avhenger av skarpheten på buen. Skarpere kurver har høyere verdier.)	2°	4,5°	5,4°

Forhold (B)

MERK: Verdier utenfor det optimale området vises som en gul LED-statusindikator. Verdier innenfor det optimale området vises som en grønn LED-statusindikator.

Overflateruhet – Måling av overflaten der maskinen arbeider. Den beregnes ved hjelp av inndata om stigning, rulling og hastighet fra StarFire-mottakeren. Indikatorlinjen for overflateruhet er gul når den er utenfor det optimale området og grønn når den er innenfor det optimale området.



Diagnoseskjerm for Gen4

A—Sporingsytelse
B—Betingelser

C—GPS-tilstand
D—AutoTrac™-system

Fortsettes på neste side

zb48j1t,1692676792441 -78-23AUG23-1/2

AutoTrac™-system (D)

AutoTrac™-modus – Angir typen AutoTrac™-kontrollenhet som er installert på maskinen.

Kontrollenhet	AutoTrac-modus
AT2 (7R S.N. 110101–, 8R S.N. 160001–, 8RT S.N. 923001–, 8RX S.N. 801001–)	AT 2.0
AT1 (integrert eller fabrikkmontert AutoTrac-kontrollenhet)	AT 1.0
AutoTrac Controller 300	ATC 300
AutoTrac Controller Raven	ATC Raven
AutoTrac Controller Reichhardt	ATC Reichhardt
AutoTrac Controller Deere	ATC Deere
AutoTrac Universal 300	ATC 300
AutoTrac Universal 200	ATC 200
AutoTrac Universal 100	ATC 100

AutoTrac-gjenopptagelsesbryter – Indikerer PÅ når AutoTrac -gjenopptagelsesbryteren er trykket inn, og AV når gjenopptagelsesbryteren er sluppet.

zb48j1t,1692676792441 -78-23AUG23-2/2

Rengjøring av radsensorer

Rengjøring av radsensorer

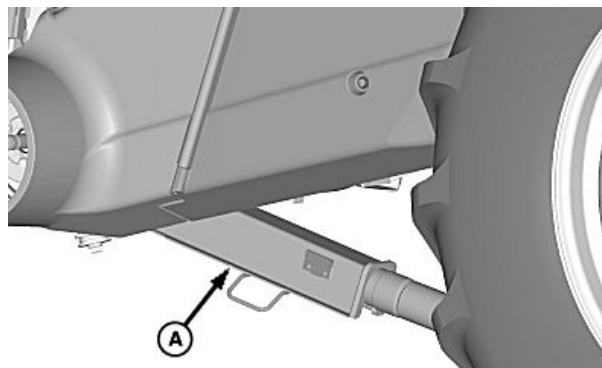
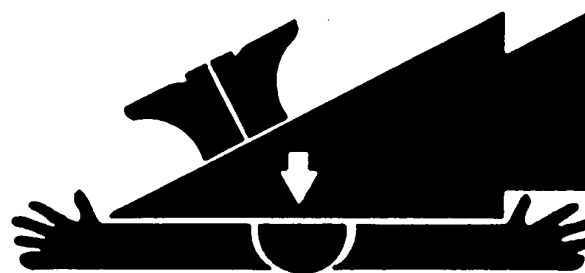
⚠ OBS: Slå AV motoren, sett på parkeringsbremsen og ta ut nøkkelen.

Løft skjærebordet og senk sikkerhetsstopperen (A) ned på stempelstangen.

Radsensorer bør sjekkes daglig for å se om de må rengjøres. Hvis mye materiale er samlet på sensorene, kan det hindre fri bevegelse og påvirke ytelsen. For å rengjøre radsensorene må du fjerne avsetninger fra sensorene og det omliggende området. Kontroller at sensorene beveger seg fritt uten hindringer.

Kontroller årlig med henblikk på for stor slitasje på sensorbøssinger og aksel. Skift ut etter behov.

A—Sperre for skjærebord



TS696 —UN—21SEP89

H90891 —UN—26FEB08

KR43067,00000B3 -78-11NOV08-1/1

Indeks

	Side		Side
		A	
Adaptive buer		Knapp 3	
AutoTrac™-modus	40-7	Gjenoppta-knapp	15-1
Dokumentasjon-modus	40-7	Kompatibilitet	20-1
Manuell registrering	40-7	Krav	20-1
Aktivere systemet	15-1		
Aktivere/deaktivere sensorstatus.....	15-1	M	
Aktivering	20-1	Manuell registrering	
AutoTrac™-modus		Adaptive buer.....	40-7
Adaptive buer	40-7	Montert	
		Radsensor.....	35-1
D		Multifunksjons håndtak	15-1
Diagnostikk	55-1		
Dokumentasjon-modus		O	
Adaptive buer	40-7	Oppsett	
		Gjenoppta-knapp	15-1
F			
Feilsøking		R	
Diagnostisk skjermbilde	55-1	Radestimering	25-6, 30-2
Forskyvninger		Radinngangsmodus	
Veiledningssystem for rad.....	25-6, 30-2	Gjenoppta-knapp	15-1
Forskyvningsverdi.....	20-1	Radsensor	
		Drift med GPS.....	35-1
G		Ikon	35-1
Generell informasjon		Montert.....	35-1
Generelle referanser		Status-knapp.....	15-1
Varemerker	-2	Tapt signal.....	35-1
Gjenoppta-knapp		Radsensorer	
Knapp 2.....	15-1	Innretting etter stilken.....	25-6, 30-2
Knapp 3.....	15-1	Kalibrering	25-7, 30-3
Oppsett	15-1	Rengjøring	60-1
Radinngangsmodus	15-1	Spenninger.....	25-7, 30-3
Radstyringsmodus	15-1	Ventetid	15-1
GPS		Radstyringsmodus	
Radsensor.....	35-1	Gjenoppta-knapp	15-1
		Rengjøring	
I		Radsensorer	60-1
Ikon			
Radsensor.....	35-1	S	
Innretting		Signalord, forstå	5-1
Veiledningssystem for rad.....	25-6, 30-2	Sikkerhet	
Innretting etter stilken		Sikkert vedlikehold, praksis.....	5-2
Radsensorer	25-6, 30-2	Spenninger	
		Radsensorer	25-7, 30-3
K		SSU	15-1
Kalibrering		Stråskillere	25-6, 30-2
Diagnostikk	55-1		
Radsensorer	25-7, 30-3	T	
Knapp 2		Tapt signal	
Gjenoppta-knapp	15-1	Radsensor.....	35-1

Fortsettes på neste side

Side

V

Vedlikehold	
Rengjøring av radsensorer	60-1
Veiledningssystem for rad	
Diagnostikk	55-1
Innretting	25-6, 30-2
Innstilling av forskyvning	25-6, 30-2
Vendesving	35-2
Ventetid	15-1

Tilgjengelig servicelitteratur fra John Deere

Teknisk informasjon

Teknisk informasjon kan fås hos John Deere. Publikasjoner er tilgjengelig som trykksak eller i CD-ROM-format.

Bestillinger kan foretas på en av følgende måter:

- John Deere teknisk informasjonsbutikk:
www.JohnDeere.com/TechInfoStore
- Ring 1 800 522 7448
- Kontakt din John Deere-forhandler

Tilgjengelig informasjon inkluderer:

DELEKATALOGER lister opp servicedeler som er tilgjengelig for din maskin, med sprengskisser for å hjelpe deg å identifisere de riktige delene. Katalogen er også nyttig ved sammenmontering og demontering.



TS189 —UN—17JAN89

DX,SERVLIT -78-07DEC16-1/4

INSTRUKSJONSHÅNDBØKER gir informasjon om sikkerhet, drift, vedlikehold og service.



TS191 —UN—02DEC88

DX,SERVLIT -78-07DEC16-2/4

TEKNISKE HÅNDBØKER skisserer serviceinformasjon for din maskin. Inkludert er spesifikasjoner, illustrerte prosedyrer for sammenmontering og demontering, hydrauliske oljestrømningsdiagram og koblingsskjemaer. Enkelte produkter har separate håndbøker for reparasjon og diagnoseinformasjon. Enkelte komponenter, slik som motorer, er tilgjengelige i en separat teknisk komponenthåndbok.



TS224 —UN—17JAN89

Fortsettes på neste side

DX,SERVLIT -78-07DEC16-3/4

OPPLÆRINGSLESEPLAN inkluderer fem omfattende serier av bøker med detaljert, grunnleggende informasjon uavhengig av produsent:

- Landbruksprimer-serien dekker teknologi innen gårdsdrift og jordbruk.
- Landbruksøkonomistyring-serien utforsker problemer fra den "virkelige verden" og byr på praktiske løsninger innenfor områdene markedsføring, finansiering, utstyrvalg og konformitet.
- Håndboken Grunnleggende om service viser deg hvordan du kan reparere og vedlikeholde ikke-veigående utstyr.
- Håndboken Grunnleggende om maskinbetjening forklarer maskinkapasiteter og justeringer, hvordan forbedre maskinytelsen, og hvordan fjerne unødvendige arbeider på jorden.
- Håndboken Grunnleggende om kompakt utstyr byr på instruksjoner om service og vedlikehold på utstyr opp til kraftuttak på 40 hk.



TS1663—UN—10OCT97

DX,SERVLIT -78-07DEC16-4/4

Service fra John Deere holder hjulene i gang

John Deere står til tjeneste

KUNDETILFREDSHET er viktig for John Deere.

Våre forhandlere anstrenger seg for å gi deg rask og effektiv delelevering og service:

- Vedlikehold og servicedeler for å støtte opp om redskapen.
- Opplærte serviceteknikere og nødvendig diagnose- og reparasjonsverktøy for å yte service på redskapen.

KUNDETILFREDSHET - PROBLEMUTBEDRINGSPROSEDYRE

Din John Deere-forhandler forplikter seg til å gi best mulig støtte til redskapen du har anskaffet deg, og å løse ethvert problem du måtte støte på.

1. Når du tar kontakt med din forhandler, still forberedt med følgende informasjon parat:

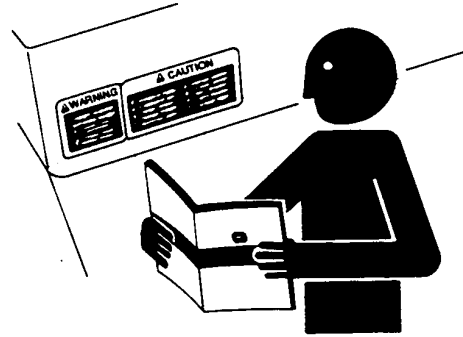
- Maskinens modell- og produktidentifikasjonsnummer
- Kjøpsdato
- Problemets natur

2. Diskuter problemet med forhandlerens serviceansvarlige.

3. Hvis dere ikke finner en løsning på problemet, legg frem saken for daglig leder hos forhandleren og be om assistanse.

4. Hvis du har et vedvarende problem som forhandleren ikke er i stand til å løse, ber du din forhandler om å kontakte John Deere for bistand. Eventuelt kan du kontakte Ag Customer Assistance Center på tlf. +1-866-993-3373, eller du kan sende en e-post via www.deere.com/en_US/ag/contactus/.

DX,IBC,2 -78-01MAR06-1/1



TS201—UN—15APR13

