

Θεριζοαλωνιστική και βαμβakoσυλλεκτική μηχανή AutoTrac RowSense



JOHN DEERE



ΒΙΒΛΙΟ ΧΕΙΡΙΣΤΗ

Θεριζοαλωνιστική και
βαμβakoσυλλεκτική μηχανή Au-
toTrac RowSense

OMPFP24383 ΈΚΔΟΣΗ Κ3 (GREEK)

John Deere Ag Management Solutions

PRINTED IN U.S.A.

Εισαγωγή

Πρόλογος

ΣΑΣ ΕΥΧΑΡΙΣΤΟΥΜΕ που αγοράσατε ένα προϊόν της John Deere.

ΔΙΑΒΑΣΤΕ ΤΟ ΠΑΡΟΝ ΕΓΧΕΙΡΙΔΙΟ προσεκτικά για να μάθετε πώς να χειρίζεστε και να συντηρείτε σωστά αυτό το προϊόν. Σε αντίθετη περίπτωση, υπάρχει κίνδυνος τραυματισμού ή ζημιάς στον εξοπλισμό. Το παρόν εγχειρίδιο και η σήμανση ασφαλείας που φέρει το προϊόν ενδέχεται να διατίθενται και σε άλλες γλώσσες. (Επισκεφτείτε τη διεύθυνση <https://techpubs.deere.com/> για να παραγγείλετε.)

ΑΥΤΟ ΤΟ ΕΓΧΕΙΡΙΔΙΟ ΠΡΕΠΕΙ ΝΑ ΘΕΩΡΕΙΤΑΙ μόνιμο μέρος του προϊόντος και να παραδίδεται μαζί με αυτό σε περίπτωση πώλησης.

Οι ΔΙΑΣΤΑΣΕΙΣ που περιλαμβάνονται στο παρόν εγχειρίδιο παρέχονται τόσο στο μετρικό όσο και στο αγγλοσαξονικό σύστημα μονάδων. Χρησιμοποιείτε μόνο τα σωστά ανταλλακτικά και εξαρτήματα στερέωσης. Τα εξαρτήματα στερέωσης του μετρικού συστήματος και τα εξαρτήματα στερέωσης του αγγλοσαξονικού συστήματος χρειάζονται αντίστοιχα ειδικά κλειδιά.

Οι πλευρές ΔΕΞΙΑ και ΑΡΙΣΤΕΡΑ εννοούνται όπως όταν είστε στραμμένοι προς την κατεύθυνση κίνησης του μηχανήματος ή του παρελκόμενου προς τα εμπρός.

ΚΑΤΑΓΡΑΦΤΕ ΤΟΥΣ ΑΡΙΘΜΟΥΣ ΑΝΑΓΝΩΡΙΣΗΣ ΤΟΥ ΠΡΟΪΟΝΤΟΣ (P.I.N.) στο Εγχειρίδιο χειριστή. Καταγράψτε επακριβώς όλους τους αριθμούς προκειμένου να μπορέσετε να εντοπίσετε το προϊόν σε περίπτωση κλοπής. Οι αριθμοί αυτοί είναι επίσης απαραίτητοι στον

αντιπρόσωπό σας κατά την παραγγελία εξαρτημάτων. Κρατήστε ένα αντίγραφο των αριθμών αναγνώρισης σε ασφαλές μέρος, εκτός μηχανήματος ή μακριά από το προϊόν.

Η ΕΓΓΥΗΣΗ παρέχεται στο πλαίσιο του προγράμματος υποστήριξης της John Deere για τους πελάτες που χρησιμοποιούν και συντηρούν τον εξοπλισμό τους με τον τρόπο που περιγράφεται στο παρόν εγχειρίδιο. Η εγγύηση περιγράφεται στο πιστοποιητικό ή στη δήλωση εγγύησης, που παραλάβατε από την αντιπροσωπεία.

Η εγγύηση αυτή σας παρέχει την ασφάλεια ότι η John Deere θα υποστηρίξει τα προϊόντα της, εφόσον παρουσιαστεί κάποιο ελάττωμα κατά την περίοδο ισχύος της εγγύησης. Σε ορισμένες περιπτώσεις, η John Deere παρέχει επίσης επιδόσεις βελτιώσεις, συχνά χωρίς χρέωση του πελάτη, ακόμη και αν το προϊόν δεν καλύπτεται από την εγγύηση. Σε περίπτωση κακής χρήσης ή τροποποίησης του εξοπλισμού με σκοπό την αλλαγή των επιδόσεων του πέρα από τα αρχικά εργοστασιακά τεχνικά χαρακτηριστικά, η εγγύηση θα ακυρωθεί και δεν θα γίνουν δεκτές οι βελτιώσεις αγρού.

Αν δεν είστε ο αρχικός αγοραστής αυτού του προϊόντος, θα πρέπει για το δικό σας συμφέρον να επικοινωνήσετε με τον τοπικό αντιπρόσωπο της John Deere και να τον ενημερώσετε για το σειριακό αριθμό αυτής της μονάδας. Αυτό θα βοηθήσει την John Deere να σας ενημερώνει για διάφορα θέματα ή βελτιώσεις του προϊόντος.

Σειριακός αριθμός:

zb48j1t,1692254533140 -30-17AUG23-1/1

Εμπορικά σήματα

Εμπορικά σήματα	
AMS™	Εμπορικό σήμα της Deere & Company
Android™	Εμπορικό σήμα της Google Inc.
Apple®	Εμπορικό σήμα της Apple, Inc.
AutoTrac™	Εμπορικό σήμα της Deere & Company
Bluetooth®	Εμπορικό σήμα της Bluetooth SIG
CommandCenter™	Εμπορικό σήμα της Deere & Company
GreenStar™	Εμπορικό σήμα της Deere & Company
iGrade™	Εμπορικό σήμα της Deere & Company
iTEC™	Εμπορικό σήμα της Deere & Company
JDLink™	Εμπορικό σήμα της Deere & Company
John Deere Remote Display Access™	Εμπορικό σήμα της Deere & Company
Microsoft®	Εμπορικό σήμα της Microsoft Corporation στις Ηνωμένες Πολιτείες και σε άλλες χώρες
RowSense™	Εμπορικό σήμα της Deere & Company
Service ADVISOR™	Εμπορικό σήμα της Deere & Company
StarFire™	Εμπορικό σήμα της Deere & Company
StellarSupport™	Εμπορικό σήμα της Deere & Company
Surface Water Pro	Εμπορικό σήμα της Deere & Company
Windows®	Εμπορικό σήμα της Microsoft Corporation στις Ηνωμένες Πολιτείες και σε άλλες χώρες

bvmsit,1690521760389 -30-22AUG23-1/1

Περιεχόμενα

Σελίδα

Σελίδα

Ασφάλεια

Αναγνώριση πληροφοριών ασφαλείας	5-1
Κατανόηση προειδοποιητικών ενδείξεων	5-1
Τήρηση οδηγιών ασφαλείας	5-2
Πρακτική ασφαλούς συντήρησης	5-2
Ασφαλής μεταχείριση ηλεκτρονικών εξαρτημάτων και στηριγμάτων	5-3
Ασφαλής λειτουργία συστημάτων καθοδήγησης ..	5-3
Χρήση της ζώνης ασφαλείας	5-4
Παραμένετε μακριά από τις θερμικές μονάδες ..	5-4

Πληροφορίες κανονισμών και συμμόρφωσης

Δήλωση συμμόρφωσης ΕΕ	10-1
-----------------------------	------

Κουμπί επαναφοράς

Ρύθμιση κουμπιού επαναφοράς	15-1
-----------------------------------	------

AutoTrac RowSense

Επισκόπηση	20-1
------------------	------

Ρύθμιση και βαθμονόμηση συστήματος για μοντέλα 2012 και νεότερα

Ρύθμιση AutoTrac RowSense με χρήση οθόνης GreenStar	25-1
Ρύθμιση AutoTrac RowSense με χρήση οθόνης 4ης γενιάς	25-4
Ρύθμιση μετατόπισης για την καθοδήγηση στις γραμμές	25-6
Ρύθμιση εισόδου σε γραμμή	25-6
Διαδικασία βαθμονόμησης αισθητήρων σειράς με χρήση οθόνης GreenStar	25-8
Διαδικασία βαθμονόμησης αισθητήρων σειράς με χρήση οθόνης 4ης γενιάς	25-9

Ρύθμιση και βαθμονόμηση συστήματος για μοντέλα 2011 και παλαιότερα

Ρύθμιση του AutoTrac RowSense	30-1
Ρύθμιση μετατόπισης για την καθοδήγηση στις γραμμές	30-3
Διαδικασία βαθμονόμησης αισθητήρων γραμμής	30-4

Ενεργοποίηση του συστήματος

Οθόνες και ενδείξεις	35-1
Ενεργοποίηση των αισθητήρων γραμμής	35-2

Οθόνη GreenStar 3—Ίχνος καθοδήγησης

Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης	40-1
Προσαρμοζόμενες καμπύλες	40-5
Καμπύλες AB	40-8
Κυκλικό ίχνος	40-10
Εύρεση σειρών	40-12
Εναλλαγή ίχνους καθοδήγησης	40-13
Ίχνος τάφρου	40-13
Ίχνος αναχώματος	40-13

GreenStar 3 CommandCenter—Ίχνος καθοδήγησης

Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης	45-1
Προσαρμοζόμενες καμπύλες	45-3
Καμπύλες AB	45-8
Κυκλικό ίχνος	45-10
Εύρεση σειρών	45-12

Οθόνη 4ης γενιάς—Ίχνος καθοδήγησης

Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης	50-1
Ίχνος καμπύλης	50-2
Κυκλικό ίχνος	50-4
Εντοπισμός ορίου	50-5

Διαγνωστικά

Οθόνες διαγνωστικών ελέγχων για GreenStar 3	55-1
Οθόνη διαγνωστικού ελέγχου για 4η γενιά	55-2

Καθαρισμός αισθητήρων γραμμής

Καθαρισμός αισθητήρων γραμμής	60-1
-------------------------------------	------

Γνήσιο εγχειρίδιο οδηγιών. Όλες οι πληροφορίες, τα σχήματα και οι προδιαγραφές που περιλαμβάνονται σε αυτό το εγχειρίδιο βασίζονται στα πιο πρόσφατα στοιχεία που ήταν διαθέσιμα κατά τη χρονική στιγμή της εκτύπωσης. Επιφυλάσσουμε το δικαίωμα για αλλαγές οποιαδήποτε στιγμή χωρίς ειδοποίηση.

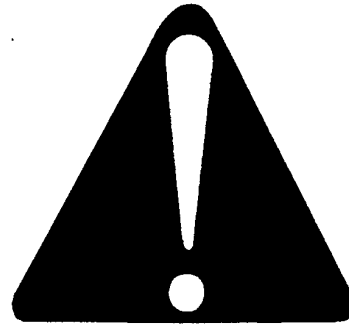
COPYRIGHT © 2012
DEERE & COMPANY
European Office Mannheim
All rights reserved.
A John Deere ILLUSTRATION™ Manual

Ασφάλεια

Αναγνώριση πληροφοριών ασφάλειας

Αυτό το σύμβολο σάς εφιστά την προσοχή σε θέματα ασφάλειας. Όταν βλέπετε αυτό το σύμβολο στο μηχάνημα ή στο παρόν εγχειρίδιο, να είστε ιδιαίτερα προσεκτικοί για την πιθανότητα τραυματισμού.

Τηρείτε τις συνιστώμενες προφυλάξεις και τις ασφαλείς πρακτικές χειρισμού.



T81388 —UN—28JUN13

DX,ALERT -30-03OCT22-1/1

Κατανόηση προειδοποιητικών ενδείξεων

ΚΙΝΔΥΝΟΣ- Ο όρος επισήμανσης ΚΙΝΔΥΝΟΣ υποδηλώνει μια επικίνδυνη κατάσταση, η οποία εάν δεν αποφευχθεί, θα οδηγήσει σε θάνατο ή σοβαρό τραυματισμό.

ΠΡΟΕΙΔΟΠΟΙΗΣΗ- Ο όρος επισήμανσης ΠΡΟΕΙΔΟΠΟΙΗΣΗ υποδηλώνει μια επικίνδυνη κατάσταση, η οποία εάν δεν αποφευχθεί, ενδέχεται να οδηγήσει σε θάνατο ή σοβαρό τραυματισμό.

ΠΡΟΣΟΧΗ- Ο όρος επισήμανσης ΠΡΟΣΟΧΗ υποδηλώνει μια επικίνδυνη κατάσταση, η οποία εάν δεν αποφευχθεί, ενδέχεται να οδηγήσει σε ελαφρύ ή μέτριας σοβαρότητας τραυματισμό. Ο όρος επισήμανσης ΠΡΟΣΟΧΗ ενδέχεται να χρησιμοποιείται επίσης για την επισήμανση μη ασφαλών πρακτικών που συνδέονται με συμβάντα τα οποία θα μπορούσαν να οδηγήσουν σε σωματική βλάβη.

Οι όροι επισήμανσης ΚΙΝΔΥΝΟΣ, ΠΡΟΕΙΔΟΠΟΙΗΣΗ ή ΠΡΟΣΟΧΗ χρησιμοποιούνται μαζί με τα προειδοποιητικά σύμβολα ασφαλείας. Η λέξη ΚΙΝΔΥΝΟΣ χαρακτηρίζει τους σοβαρότερους κινδύνους. Τα σήματα ασφαλείας



ΚΙΝΔΥΝΟΣ ή ΠΡΟΕΙΔΟΠΟΙΗΣΗ τοποθετούνται κοντά σε συγκεκριμένα επικίνδυνα σημεία. Οι γενικές οδηγίες προφύλαξης αναφέρονται στα σήματα ασφαλείας ΠΡΟΣΟΧΗ. Ο όρος επισήμανσης ΠΡΟΣΟΧΗ χρησιμοποιείται επίσης σε αυτό το εγχειρίδιο για να επιστήσει την προσοχή σε μηνύματα ασφαλείας.

TS187 —30—08SEP03

DX,SIGNAL -30-05OCT16-1/1

Τήρηση οδηγιών ασφαλείας

Διαβάστε προσεκτικά όλα τα μηνύματα ασφαλείας αυτού του εγχειριδίου και στα σήματα ασφαλείας του μηχανήματος. Φροντίζετε ώστε τα σήματα ασφαλείας να είναι σε καλή κατάσταση. Αντικαταστήστε τυχόν σήματα ασφαλείας που λείπουν ή είναι φθαρμένα. Φροντίστε τα νέα εξαρτήματα και τα ανταλλακτικά του εξοπλισμού να περιλαμβάνουν τα σχετικά σήματα ασφαλείας. Μπορείτε να προμηθευτείτε καινούργια σήματα ασφαλείας από τον αντιπρόσωπο της John Deere.

Μπορεί να υπάρχουν πρόσθετες πληροφορίες ασφαλείας σε επιμέρους ανταλλακτικά και εξαρτήματα άλλων προμηθευτών, οι οποίες δεν περιλαμβάνονται στο παρόν εγχειρίδιο χειριστή.

Μάθετε πως μπορείτε να χειρίζεστε το μηχάνημα και να χρησιμοποιείτε σωστά τα χειριστήρια. Μην επιτρέπτε σε κανέναν να χειρίζεται το μηχάνημα χωρίς οδηγίες.

Διατηρείτε το μηχάνημα σε καλή κατάσταση λειτουργίας. Οι μη εξουσιοδοτημένες τροποποιήσεις του μηχανήματος



TS201 —UN—15APR13

μπορεί να επηρεάσουν τη σωστή λειτουργία ή/και την ασφάλεια, καθώς και να μειώσουν τη διάρκεια ζωής του μηχανήματος.

Εάν δεν κατανοείτε κάποιο μέρος αυτού του εγχειριδίου και χρειάζεστε βοήθεια, επικοινωνήστε με τον αντιπρόσωπο της John Deere.

DX,READ -30-01AUG22-1/1

Πρακτική ασφαλούς συντήρησης

Πριν ξεκινήσετε κάποια εργασία συντήρησης, βεβαιωθείτε ότι γνωρίζετε τη σχετική διαδικασία. Διατηρείτε το χώρο εργασίας καθαρό και στεγνό.

Ποτέ μην εκτελείτε εργασίες λίπανσης, συντήρησης ή ρύθμισης στο μηχάνημα εν κινήσει. Τα χέρια, τα πόδια και τα ρούχα πρέπει να παραμένουν μακριά από τα κινούμενα εξαρτήματα. Απενεργοποιήστε πλήρως την ισχύ και λειτουργήστε τα χειριστήρια για να εκτονωθεί η πίεση. Κατεβάστε τον εξοπλισμό στο έδαφος. Σβήστε τον κινητήρα. Βγάλτε το κλειδί εκκίνησης. Αφήστε το μηχάνημα να κρυώσει.

Τα μέρη του μηχανήματος που πρέπει να ανυψωθούν για τη συντήρηση, πρέπει να στηριχθούν με ασφάλεια πάνω σε τάκους.

Όλα τα εξαρτήματα πρέπει να είναι σε καλή κατάσταση και τοποθετημένα σωστά. Επιδιορθώνετε τις ζημιές αμέσως. Αντικαταστήστε τυχόν φθαρμένα ή σπασμένα εξαρτήματα. Αφαιρέστε τυχόν συσσώρευση γράσου, λαδιού ή υπολειμμάτων.

Στον αυτοκινούμενο εξοπλισμό, αποσυνδέστε το καλώδιο γείωσης (–) της μπαταρίας προτού κάνετε προσαρμογές στα ηλεκτρικά συστήματα ή ηλεκτροκόλληση στο μηχάνημα.

Στα ρυμουλκούμενα παρελκόμενα, αποσυνδέστε τη δέσμη καλωδίων από το τρακτέρ πριν από την εκτέλεση εργασιών συντήρησης στα εξαρτήματα του ηλεκτρικού συστήματος ή ηλεκτροσυγκόλλησης στο μηχάνημα.

Σε περίπτωση πτώσης κατά τον καθαρισμό ή την εργασία σε ύψος, είναι δυνατό να προκληθεί σοβαρός



TS218 —UN—23AUG88

τραυματισμός. Χρησιμοποιήστε σκάλα ή εξέδρα για εύκολη πρόσβαση σε κάθε σημείο. Χρησιμοποιήστε σταθερά και ασφαλή πατήματα και χειρολαβές.

DX,SERV -30-28FEB17-1/1

Ασφαλής μεταχείριση ηλεκτρονικών εξαρτημάτων και στηριγμάτων

Από την πτώση κατά την εγκατάσταση ή την αφαίρεση ηλεκτρονικών εξαρτημάτων σε εξοπλισμούς μπορεί να προκληθεί σοβαρός τραυματισμός. Για να φτάσετε εύκολα στην κάθε θέση στερέωσης χρησιμοποιήστε μία σκάλα ή μία εξέδρα. Χρησιμοποιείτε σταθερά και ασφαλή στηρίγματα στήριξης και κρατήματος. Μην τοποθετείτε και μην αφαιρείτε τα εξαρτήματα όταν υπάρχει υγρασία ή πάγος.

Όταν τοποθετείτε ή συντηρείτε μία μονάδα βάσης RTK πάνω σε έναν πύργο ή σε μία υψηλή κατασκευή χρησιμοποιήστε έναν πιστοποιημένο αναρριχητή.

Όταν κάνετε εγκατάσταση ή σέρβις ενός ιστού με δέκτη GPS πάνω σε ένα παρελκόμενο χρησιμοποιήστε τις κατάλληλες τεχνικές ανύψωσης και φορέστε τον κατάλληλο προστατευτικό εξοπλισμό. Ο ιστός είναι βαρύς και μπορεί



να είναι δύσχρηστος κατά τους χειρισμούς. Όταν η θέση τοποθέτησης δεν είναι προσιτή από το έδαφος ή από μία βοηθητική εξέδρα, χρειάζονται δύο άτομα.

DX,WW,RECEIVER -30-24AUG10-1/1

TS249 —JUN—23AUG88

Ασφαλής λειτουργία συστημάτων καθοδήγησης

Μην χρησιμοποιείτε συστήματα καθοδήγησης σε αυτοκινητόδρομους. Πάντοτε κλείνετε (απενεργοποιείτε) τα συστήματα καθοδήγησης προτού εισέλθετε σε αυτοκινητόδρομο. Μην επιχειρήσετε να θέσετε σε λειτουργία (ενεργοποιήσετε) κάποιο σύστημα καθοδήγησης κατά τη μετακίνηση σε αυτοκινητόδρομο.

Τα συστήματα καθοδήγησης προορίζονται ως βοηθήματα του χειριστή για την αποτελεσματικότερη εκτέλεση εργασιών στον αγρό. Ο χειριστής είναι πάντα υπεύθυνος για τη διαδρομή του μηχανήματος. Τα συστήματα καθοδήγησης δεν εντοπίζουν, ούτε αποτρέπουν αυτόματα συγκρούσεις με εμπόδια ή άλλα μηχανήματα.

Τα συστήματα καθοδήγησης περιλαμβάνουν οποιαδήποτε εφαρμογή αυτοματοποιεί την οδήγηση του μηχανήματος. Σε αυτές περιλαμβάνονται, μεταξύ άλλων, οι εφαρμογές AutoTrac, iTEC, Αυτοματισμός στροφής AutoTrac, Αυτόματη καθοδήγηση παρελκόμενου AutoTrac (παθητική), AutoTrac Universal, AutoTrac Controller, AutoTrac και Συγχρονισμός μηχανημάτων John Deere.

Για την αποφυγή ενδεχόμενου τραυματισμού του χειριστή και των ατόμων που βρίσκονται κοντά στο μηχανήμα:

- Ποτέ μην επιβιβάζετε ή αποβιβάζετε από μηχανήμα εν κινήσει.
- Βεβαιωθείτε ότι το μηχανήμα, το παρελκόμενο και το σύστημα καθοδήγησης έχουν ρυθμιστεί σωστά.
 - Εάν χρησιμοποιείτε την εφαρμογή iTEC, την εφαρμογή Αυτοματοποίηση στροφής AutoTrac ή την εφαρμογή Καθοδήγηση παρελκόμενου AutoTrac (παθητική), επαληθεύστε ότι έχουν οριστεί ακριβή όρια.
 - Αν χρησιμοποιείται ο συγχρονισμός μηχανημάτων John Deere, επαληθεύστε ότι το αρχικό σημείο της ρυμούλκας έχει βαθμονομηθεί με επαρκή χώρο μεταξύ των μηχανημάτων.
- Παραμείνετε σε επιφυλακή και προσέχετε τον περιβάλλοντα χώρο.
- Αναλάβετε τον έλεγχο της οδήγησης, όταν κρίνεται απαραίτητο, για να αποφεύγονται τυχόν κίνδυνοι αγρού, παριστάμενοι, εξοπλισμός ή άλλα εμπόδια.
- Σε περιπτώσεις χαμηλής ορατότητας κατά τις οποίες περιορίζεται η δυνατότητά σας να χειριστείτε το μηχανήμα ή να εντοπίσετε άτομα ή εμπόδια στην πορεία του μηχανήματος, διακόψτε τη λειτουργία.
- Όταν επιλέγετε την ταχύτητα του μηχανήματος, λαμβάνετε υπόψη τις συνθήκες του αγρού, την ορατότητα και τη διαμόρφωση του μηχανήματος.

bvwmst,1690521594604 -30-28JUL23-1/1

Χρήση της ζώνης ασφαλείας

Αποφεύγετε τον κίνδυνο σύνθλιψης ή θανάτου σε περίπτωση ανατροπής.

Αυτό το μηχάνημα είναι εξοπλισμένο με προστατευτικό πλαίσιο ανατροπής (ROPS). ΧΡΗΣΙΜΟΠΟΙΕΙΤΕ ζώνη ασφαλείας όταν εργάζεστε με προστατευτικό πλαίσιο ROPS.

- Κρατήστε το κλείστρο και τραβήξτε τη ζώνη ασφαλείας κατά μήκος του σώματος.
- Τοποθετήστε το κλείστρο μέσα στην αγκράφα. Θα ακουστεί ένα χαρακτηριστικό κλικ.
- Έλξτε την αγκράφα της ζώνης ασφαλείας για να βεβαιωθείτε ότι η ζώνη έχει προσδεθεί με ασφάλεια.
- Εφαρμόστε τη ζώνη ασφαλείας κατά μήκος των γοφών.

Αν ο εξοπλισμός στήριξης, η αγκράφα, η ζώνη ή ο συστατήρας παρουσιάζουν σημάδια φθοράς, αντικαταστήστε ολόκληρη τη ζώνη ασφαλείας.

Τουλάχιστον μια φορά το χρόνο κάντε έλεγχο στη ζώνη ασφαλείας και στον εξοπλισμό εξάρτησης. Ψάξτε για



σημάδια χαλάρωσης στον εξοπλισμό ή ζημιές στη ζώνη, όπως κόψιμο, ξέφτισμα, υπερβολική ή ασυνήθιστη φθορά, αποχρωματισμό ή τρίψιμο. Χρησιμοποιείτε μόνο τα εγκεκριμένα ανταλλακτικά για το συγκεκριμένο μηχάνημα. Απευθυνθείτε στην αντιπροσωπεία της John Deere.

TS1729—UN—24MAY13

DX,ROPS1 -30-22AUG13-1/1

Παραμένετε μακριά από τις θεριστικές μονάδες

Η ράβδος κοπής, ο σωλήνας, η ανέμη και οι κύλινδροι τροφοδοσίας δεν μπορούν να καλυφτούν τελείως εξ αιτίας της λειτουργίας τους. Κατά τη διάρκεια της λειτουργίας πρέπει να παραμένετε μακριά από αυτά τα κινούμενα εξαρτήματα. Πριν από την εκτέλεση οποιασδήποτε εργασίας συντήρησης ή απόφραξης στο μηχάνημα, πρέπει πάντα να αποσυμπλέκετε τον κύριο συμπλέκτη, να σβήνετε τον κινητήρα και να βγάξετε το κλειδί.



ES 118 704

ES118704—UN—21MAR95

FX,CUT -30-21DEC90-1/1

Δήλωση συμμόρφωσης ΕΕ

Deere & Company
Moline, Illinois ΗΠΑ.

Το άτομο που αναγράφεται παρακάτω δηλώνει πως

Προϊόν: AutoTrac™ RowSense™

πληροί όλες τις σχετικές διατάξεις και τις βασικές απαιτήσεις των παρακάτω οδηγιών:

Οδηγία	Αριθμός	Μέθοδος πιστοποίησης
Οδηγία ηλεκτρομαγνητικής συμβατότητας	2004/108/EK	Αυτοπιστοποίηση, σύμφωνα με το παράρτημα II της οδηγίας

Όνομα και διεύθυνση του ατόμου στην Ευρωπαϊκή Κοινότητα που είναι εξουσιοδοτημένο για τη σύνταξη του τεχνικού φακέλου κατασκευής:

Brigitte Birk
Deere & Company European Office
John Deere Strasse 70
Mannheim, Germany D-68163
EUConformity@JohnDeere.com

Τόπος δήλωσης: Kaiserslautern, Γερμανία

Ημερομηνία δήλωσης: 29 Ιουλίου 2011

Κατασκευαστική μονάδα: John Deere Intelligent Solutions Group

DXCE01 —UN—28APR09

Ονοματεπώνυμο: Aaron Senneff

Τίτλος: Engineering Manager, John Deere Intelligent Solutions Group



zb48j1t,1695303948124 -30-21SEP23-1/1

Ρύθμιση κουμπιού επαναφοράς

Όταν ένα μηχάνημα που διαθέτει σύστημα AutoTrac συνδεθεί με μια κεφαλή καλαμποκιού που διαθέτει σύστημα RowSense, τα πλήκτρα ενεργοποίησης 2 και 3 στη λαβή ελέγχου πολλαπλών λειτουργιών θα ενεργοποιηθούν αυτόματα προκειμένου να χρησιμοποιηθούν ως κουμπιά καθόδου κεφαλής κοπής και επαναφοράς AutoTrac σε αυτό το σύστημα. Σε μηχανήματα μοντέλου έτους 2012 και νεότερα, μπορεί να χρησιμοποιηθεί το κουμπί αυτόματης λειτουργίας για την ενεργοποίηση του AutoTrac και οι αισθητήρες σειράς θα ενεργοποιούνται μόλις η σοδειά έρθει σε επαφή με τους αισθητήρες. (Για περισσότερες λεπτομέρειες, ανατρέξτε στο θέμα "Ρύθμιση εισόδου σε γραμμή" στην ενότητα "Ενεργοποίηση του συστήματος".)



Κουμπί επαναφοράς στο μηχάνημα (παλαιότερο)



Κουμπί επαναφοράς στο μηχάνημα (νεότερο)

bvwmst,1690524195381 -30-05OCT23-1/1

PC582138 —UN—28JUL23

PC582139 —UN—28JUL23

AutoTrac RowSense

Επισκόπηση

Το AutoTrac RowSense αποτελείται από τα παρακάτω στοιχεία:

- Ενσωματωμένο σύστημα AutoTrac, το οποίο έχει εγκατασταθεί και ενεργοποιηθεί στο μηχάνημα, με αναβαθμισμένο λογισμικό AutoTrac RowSense, που έχει προγραμματιστεί στη μονάδα συστήματος διεύθυνσης (SSU) και ενεργοποίηση AutoTrac SF1 ή SF2.
 - Στις θεριζοαλωνιστικές μηχανές των σειρών 50 και 60, πρέπει να εγκατασταθεί η ενημέρωση λογισμικού για τον ελεγκτή γεφύρωσης/την πύλη.
 - Στα μοντέλα 2008 των θεριζοαλωνιστικών μηχανών των σειρών S, W και T, καθώς και στα μοντέλα 2009 των θεριζοαλωνιστικών μηχανών της σειράς C, η συμβατότητα με το AutoTrac RowSense προϋποθέτει την εγκατάσταση ενός διαύλου LYNX.
- Ενσωματωμένο σύστημα AutoTrac, το οποίο έχει εγκατασταθεί και ενεργοποιηθεί στο μηχάνημα, με αναβαθμισμένο λογισμικό AutoTrac RowSense, που έχει προγραμματιστεί στη μονάδα συστήματος διεύθυνσης (SSU) και ενεργοποίηση AutoTrac SF1 ή SF2.
- Τα μηχανήματα μοντέλου έτους 2012 και νεότερα απαιτούν οθόνη GreenStar 3 2630 ή CommandCenter GreenStar 3 ή νεότερη οθόνη.
- Τα μηχανήματα μοντέλου έτους 2011 και παλαιότερα απαιτούν οθόνη GreenStar 2 2600 ή οθόνη GreenStar 3 2630.
- Ενεργοποίηση AutoTrac RowSense.
- GS2 AutoTrac RowSense SF1 με ενεργοποίηση GS2 AutoTrac SF1 παλαιού τύπου.

- GS2 AutoTrac RowSense SF2 με ενεργοποίηση GS2 AutoTrac SF2 παλαιού τύπου ή μια ενεργοποίηση GS2 AutoTrac.
- Ενεργοποίηση AutoTrac RowSense για οθόνη 4ης γενιάς.
- Δέκτης StarFire με σήμα διόρθωσης SF1, SF2, SF3 ή RTK.
- Ένα ζεύγος αισθητήρων γραμμής, τοποθετημένων σε εγκεκριμένη κεφαλή καλαμποκιού.

Το AutoTrac RowSense λειτουργεί με όλα τα υπάρχοντα πρότυπα εντοπισμού. Το AutoTrac λειτουργεί στις εξής καταστάσεις: Προσαρμοσμένες καμπύλες, Καμπύλες AB, Κυκλικό Ίχνος και Ευθύ ίχνος. Το AutoTrac RowSense είναι μια βελτιωμένη έκδοση του ενσωματωμένου AutoTrac σε μια συμβατή με τη γεωργία ακριβείας οθόνη για τη συγκομιδή καλαμποκιού. Οι αισθητήρες σειράς που είναι τοποθετημένοι σε μια εγκεκριμένη κεφαλή καλαμποκιού ανιχνεύουν τους μίσχους καλαμποκιού για να γνωρίζουν που βρίσκεται η σειρά. Η εφαρμογή καθοδήγησης AutoTrac χρησιμοποιεί το σήμα του αισθητήρα σειράς σε συνδυασμό με τα υφιστάμενα σήματα AutoTrac για να διατηρήσει το μηχάνημα στη διαδρομή καθοδήγησής του. Όταν δεν παρέχεται σήμα από τους αισθητήρες σειράς (π.χ. κατά τη διέλευση από υδάτινη οδό), εφαρμόζεται η κανονική καθοδήγηση μέσω GPS. Τα υπόλοιπα χαρακτηριστικά του AutoTrac παραμένουν αμετάβλητα. Οι αισθητήρες σειράς είναι απλώς μια άλλη καταχώριση θέσης για την οδήγηση του μηχανήματος. Όλες οι λειτουργίες ιχνηλάτησης ρυθμίζονται με τον ίδιο τρόπο όπως και στην περίπτωση του AutoTrac με GPS.

zb48j1t,1688365471549 -30-28SEP23-1/1

Ρύθμιση AutoTrac RowSense με χρήση οθόνης GreenStar

PC582158 —UN—01AUG23

Με χρήση οθόνης GreenStar 3

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Πριν χρησιμοποιήσετε αυτό το προϊόν, εκτός από τη ρύθμιση του AutoTrac, πρέπει να ολοκληρώσετε τα παρακάτω βήματα:



Μενού

1. Επιλέξτε Μενού.

zb48j1t,1690443942471 -30-17SEP23-1/13

2. Επιλέξτε GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23

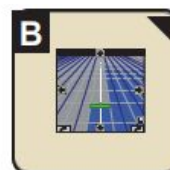


GreenStar (GS3)

zb48j1t,1690443942471 -30-17SEP23-2/13

3. Επιλέξτε Καθοδήγηση.

PC582160 —UN—01AUG23



Καθοδήγηση

zb48j1t,1690443942471 -30-17SEP23-3/13

4. Επιλέξτε Ρυθμίσεις καθοδήγησης.

PC582161 —UN—01AUG23



Ρυθμίσεις καθοδήγησης

zb48j1t,1690443942471 -30-17SEP23-4/13

5. Επιλέξτε Αλλαγή ρυθμίσεων RowSense.

PC582162 —UN—01AUG23



Αλλαγή ρυθμίσεων RowSense

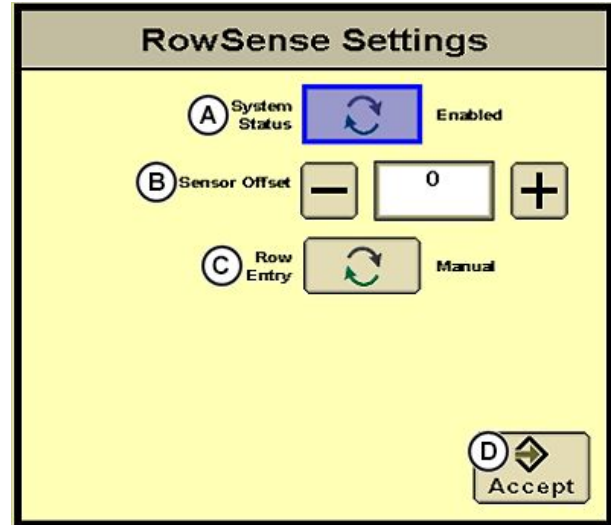
Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1690443942471 -30-17SEP23-5/13

6. Επιλέξτε Κατάσταση συστήματος (A) για να ενεργοποιήσετε τους αισθητήρες του συστήματος παρακολούθησης σειράς.
7. Βεβαιωθείτε ότι η τιμή Μετατόπισης αισθητήρα (B) είναι σωστή (η προεπιλεγμένη τιμή είναι 0).
8. Επιλέξτε Είσοδος σε σειρά (C) για την απαιτούμενη λειτουργία.
9. Επιλέξτε Αποδοχή (D) για να κλείσετε τη σελίδα ρυθμίσεων RowSense.

A—Κατάσταση συστήματος
B—Μετατόπιση αισθητήρα

C—Είσοδος σε σειρά
D—Αποδοχή



Σελίδα ρυθμίσεων RowSense

zb48j1t,1690443942471 -30-17SEP23-6/13

PC582140 —UN—28JUL23

10. Το εικονίδιο AutoTrac RowSense θα είναι ορατό στη σελίδα εκτέλεσης του περιβάλλοντος εργασίας χρήστη της Καθοδήγησης AutoTrac.

PC582150 —UN—01AUG23



AutoTrac RowSense

zb48j1t,1690443942471 -30-17SEP23-7/13

Με χρήση οθόνης CommandCenter GreenStar 3

PC582158 —UN—01AUG23

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Πριν χρησιμοποιήσετε αυτό το προϊόν, εκτός από τη ρύθμιση του AutoTrac, πρέπει να ολοκληρώσετε τα παρακάτω βήματα:

1. Επιλέξτε Μενού.



Μενού

zb48j1t,1690443942471 -30-17SEP23-8/13

2. Επιλέξτε GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1690443942471 -30-17SEP23-9/13

3. Επιλέξτε Ρυθμίσεις.

PC582163 —UN—01AUG23



Ρυθμίσεις

zb48j1t,1690443942471 -30-17SEP23-10/13

4. Επιλέξτε Ρυθμίσεις RowSense.

PC582164 —UN—01AUG23



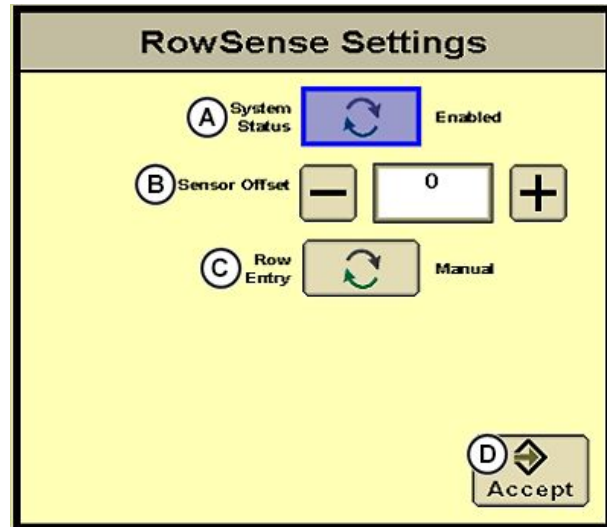
Ρυθμίσεις RowSense

zb48j1t,1690443942471 -30-17SEP23-11/13

5. Επιλέξτε Κατάσταση συστήματος (A) για να ενεργοποιήσετε τους αισθητήρες του συστήματος παρακολούθησης σειράς.
6. Βεβαιωθείτε ότι η τιμή Μετατόπισης αισθητήρα (B) είναι σωστή (η προεπιλεγμένη τιμή είναι 0).
7. Επιλέξτε Είσοδος σε σειρά (C) για την απαιτούμενη λειτουργία.
8. Επιλέξτε Αποδοχή (D) για να κλείσετε τη σελίδα ρυθμίσεων RowSense.

A—Κατάσταση συστήματος
B—Μετατόπιση αισθητήρα

C—Είσοδος σε σειρά
D—Αποδοχή



Σελίδα ρυθμίσεων RowSense

zb48j1t,1690443942471 -30-17SEP23-12/13

PC582140 —UN—28JUL23

9. Το εικονίδιο AutoTrac RowSense θα είναι ορατό στη σελίδα εκτέλεσης του περιβάλλοντος εργασίας χρήστη της Καθοδήγησης AutoTrac.

PC582150 —UN—01AUG23



AutoTrac RowSense

zb48j1t,1690443942471 -30-17SEP23-13/13

Ρύθμιση AutoTrac RowSense με χρήση οθόνης 4ης γενιάς

PC28961 —UN—24APR23

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Πριν χρησιμοποιήσετε αυτό το προϊόν, εκτός από τη ρύθμιση του AutoTrac, πρέπει να ολοκληρώσετε τα παρακάτω βήματα:



Μενού

1. Επιλέξτε Μενού.

bvwmst,1690446889571 -30-17SEP23-1/7

2. Επιλέξτε Εφαρμογές.

PC582132 —UN—27JUL23



Εφαρμογές

bvwmst,1690446889571 -30-17SEP23-2/7

3. Επιλέξτε Καθοδήγηση AutoTrac.

PC28717 —UN—25AUG22



Καθοδήγηση AutoTrac

bvwmst,1690446889571 -30-17SEP23-3/7

4. Επιλέξτε Πληροφορίες.

PC582133 —UN—27JUL23



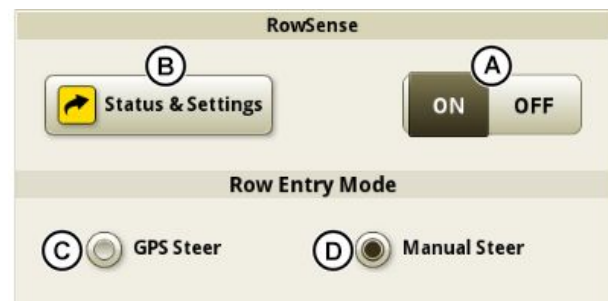
Πληροφορίες

bvwmst,1690446889571 -30-17SEP23-4/7

5. Επιλέξτε ON/OFF (A) για να ενεργοποιήσετε τους αισθητήρες του συστήματος παρακολούθησης σειράς.
6. Στην απαιτούμενη λειτουργία εισόδου σε σειρά, επιλέξτε είτε Οδήγηση μέσω GPS (C) είτε Μη αυτόματη οδήγηση (D).
7. Επιλέξτε Κατάσταση και ρυθμίσεις (B) για να μεταβείτε στη ρύθμιση μετατόπισης αισθητήρα.

A—ΕΝΕΡΓΟΠΟΙΗΣΗ/ΑΠΕΝΕΡΓΟΠΟΙΗΣΗ
B—Κατάσταση και ρυθμίσεις

C—Οδήγηση μέσω GPS
D—Μη αυτόματη οδήγηση



Σελίδα πληροφοριών RowSense

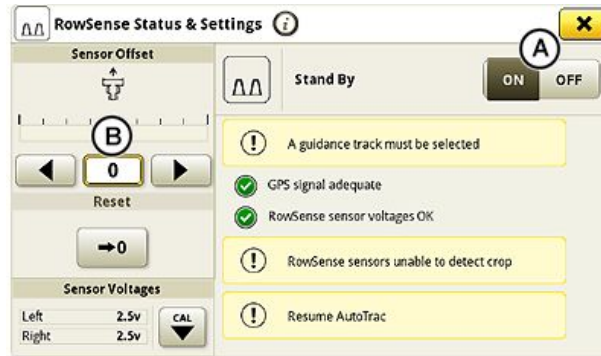
PC582136 —UN—27JUL23

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

bvwmst,1690446889571 -30-17SEP23-5/7

8. Βεβαιωθείτε ότι η τιμή Μετατόπισης αισθητήρα (B) είναι σωστή (η προεπιλεγμένη τιμή είναι 0).
9. Επιλέξτε ON/OFF (A) για να ενεργοποιήσετε τους αισθητήρες του συστήματος παρακολούθησης σειράς.
10. Επιλέξτε X στην επάνω δεξιά γωνία για να κλείσετε τη σελίδα Κατάσταση και ρυθμίσεις RowSense.

A—ΕΝΕΡΓΟΠΟΙΗΣΗ/ΑΠΕΝΕΡΓΟΠΟΙΗΣΗ **B—Μετατόπιση αισθητήρα**



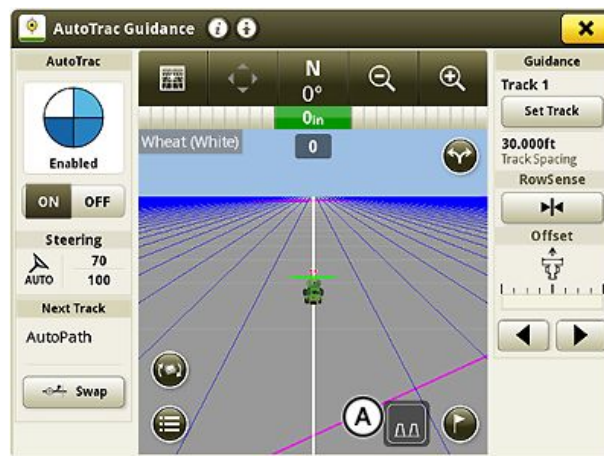
Σελίδα κατάστασης και ρυθμίσεων RowSense

bvmsit,1690446889571 -30-17SEP23-6/7

PC582135 —UN—27JUL23

11. Το εικονίδιο AutoTrac RowSense (A) θα είναι ορατό στη σελίδα της εφαρμογής Καθοδήγηση AutoTrac.

A—AutoTrac RowSense



Σελίδα καθοδήγησης AutoTrac με ενεργοποιημένο RowSense

bvmsit,1690446889571 -30-17SEP23-7/7

PC582137 —UN—28JUL23

Ρύθμιση μετατόπισης για την καθοδήγηση στις γραμμές

Μπορείτε να προσθέσετε μια μετατόπιση στην καθοδήγηση γραμμών για να αλλάξει η ευθυγράμμιση των στελεχών κατά την είσοδο στην κεφαλή καλαμποκιού.

Παραδείγματα όπου απαιτείται αλλαγή ευθυγράμμισης:

- Η φυτεμένη τυχαία γραμμή βρίσκεται στο κέντρο της κεφαλής καλαμποκιού και οι γραμμές έχουν μετατοπιστεί από την κεφαλή. Μπορείτε να ορίσετε μια τιμή μετατόπισης για να μοιράσετε τη διαφορά, έτσι ώστε να έχουν κάποια κλίση όλες οι γραμμές, αλλά όχι τόσο μεγάλη όσο θα ήταν χωρίς τη ρύθμιση μετατόπισης.
- Οι διαχωριστήρες καλλιέργειας με αισθητήρες γραμμής δεν ευθυγραμμίζονται με τη γραμμή. Μέχρι να μπορέσετε να επιδιορθώσετε τους αισθητήρες ώστε να αποκατασταθεί η ευθυγράμμισή τους, μπορείτε να ορίσετε μια τιμή μετατόπισης που θα διορθώνει το πρόβλημα της ευθυγράμμισης.

Εάν εισαγάγετε τιμές μετατόπισης κάτω από 0, το μηχάνημα ενδέχεται να κινείται ελαφρώς προς τα αριστερά, ενώ εάν εισαγάγετε τιμές πάνω από 0, το μηχάνημα ενδέχεται να κινείται ελαφρώς προς τα δεξιά. Η προεπιλεγμένη τιμή είναι 0 και το διαθέσιμο εύρος τιμών είναι -50 έως 50.

1. Για να μεταβείτε στις Ρυθμίσεις RowSense:

Για οθόνη GreenStar 3: Επιλέξτε Μενού, GreenStar (GS3), Καθοδήγηση, Ρυθμίσεις καθοδήγησης και, στη

συνέχεια, επιλέξτε Αλλαγή ρυθμίσεων RowSense. Για περισσότερες πληροφορίες, βλ. Ρύθμιση AutoTrac RowSense με χρήση οθόνης GreenStar, σε αυτό το τμήμα.

2. **Για οθόνη CommandCenter GreenStar 3:** Επιλέξτε Μενού, GreenStar (GS3), Ρυθμίσεις και, στη συνέχεια, επιλέξτε Ρυθμίσεις RowSense. Για περισσότερες πληροφορίες, βλ. Ρύθμιση AutoTrac RowSense με χρήση οθόνης GreenStar, σε αυτό το τμήμα.

Για οθόνη 4ης γενιάς: Επιλέξτε Μενού, Εφαρμογές, Καθοδήγηση AutoTrac, Πληροφορίες και, στη συνέχεια, επιλέξτε Κατάσταση και ρυθμίσεις στο RowSense. Για περισσότερες πληροφορίες, βλ. Ρύθμιση AutoTrac RowSense με χρήση οθόνης 4ης γενιάς, σε αυτό το τμήμα.

3. Εισαγάγετε μια τιμή μετατόπισης αισθητήρα μεταξύ -50 και 50. Η προεπιλεγμένη τιμή είναι 0.
4. **Για οθόνη GreenStar 3:** Επιλέξτε "Αποδοχή" για να κλείσετε το μενού ρυθμίσεων RowSense.

Για οθόνη CommandCenter GreenStar 3: Επιλέξτε "Αποδοχή" για να κλείσετε το μενού ρυθμίσεων RowSense.

Για οθόνη 4ης γενιάς: Επιλέξτε X για να κλείσετε τη σελίδα Κατάσταση και ρυθμίσεις RowSense.

bvwmstt,1690530224859 -30-14SEP23-1/1

Ρύθμιση εισόδου σε γραμμή

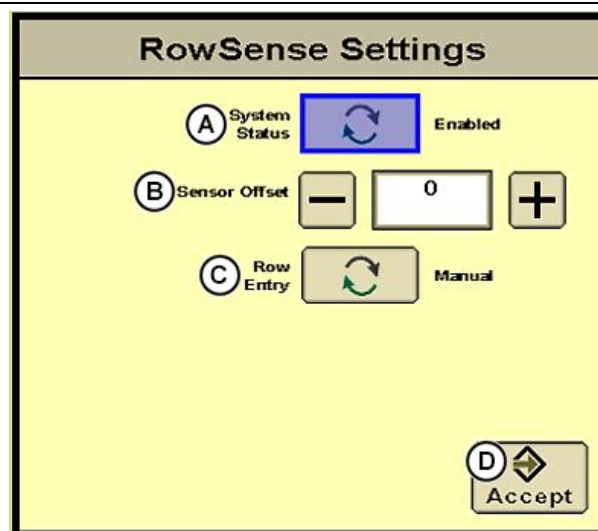
Με χρήση οθόνης GreenStar

1. Για να μεταβείτε στις Ρυθμίσεις RowSense.

Για οθόνη GreenStar 3: Επιλέξτε Μενού, GreenStar (GS3), Καθοδήγηση, Ρυθμίσεις καθοδήγησης και, στη συνέχεια, επιλέξτε Αλλαγή ρυθμίσεων RowSense. Για περισσότερες πληροφορίες, βλ. Ρύθμιση AutoTrac RowSense με χρήση οθόνης GreenStar, σε αυτό το τμήμα.

Για οθόνη CommandCenter GreenStar 3: Επιλέξτε Μενού, GreenStar (GS3), Ρυθμίσεις και, στη συνέχεια, επιλέξτε Ρυθμίσεις RowSense. Για περισσότερες πληροφορίες, βλ. Ρύθμιση AutoTrac RowSense με χρήση οθόνης GreenStar, σε αυτό το τμήμα.

2. Επιλέξτε Είσοδος σε σειρά (C) για την απαιτούμενη λειτουργία.
3. Επιλέξτε Αποδοχή (D) για να κλείσετε τη σελίδα ρυθμίσεων RowSense.



Σελίδα ρυθμίσεων RowSense

A—Κατάσταση συστήματος
B—Μετατόπιση αισθητήρα

C—Είσοδος σε σειρά
D—Αποδοχή

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

bvwmstt,1690534615778 -30-17SEP23-1/2

Με χρήση οθόνης 4ης γενιάς

1. Για να μεταβείτε στις Ρυθμίσεις RowSense.
Επιλέξτε Μενού, Εφαρμογές, Καθοδήγηση AutoTrac και, στη συνέχεια, επιλέξτε Πληροφορίες.
2. Επιλέξτε ON/OFF (A) για να ενεργοποιήσετε τους αισθητήρες του συστήματος παρακολούθησης σειράς.
3. Στην απαιτούμενη λειτουργία εισόδου σε σειρά, επιλέξτε είτε Οδήγηση μέσω GPS (C) είτε Μη αυτόματη οδήγηση (D).
4. Επιλέξτε X για να κλείσετε τη σελίδα Κατάσταση και ρυθμίσεις RowSense.

Μη αυτόματα:

1. Οδηγήστε το μηχανήμα σε μια γραμμή.
2. Πατήστε επαναφορά μία φορά για να χαμηλώσετε την κεφαλή.
3. Πατήστε επαναφορά δεύτερη φορά για να ενεργοποιήσετε τη λειτουργία καθοδήγησης και τους αισθητήρες σειράς.

GPS:

1. Οδηγήστε το μηχανήμα σε μια γραμμή.
2. Πατήστε επαναφορά μία φορά για να χαμηλώσετε την κεφαλή και να ενεργοποιήσετε τη λειτουργία καθοδήγησης.



Σελίδα πληροφοριών RowSense

A—ΕΝΕΡΓΟΠΟΙΗΣΗ/ΑΠΕΝΕΡΓΟΠΟΙΗΣΗ
B—Κατάσταση και ρυθμίσεις

C—Οδήγηση μέσω GPS
D—Μη αυτόματη οδήγηση

3. Πατήστε επαναφορά δεύτερη φορά για να ενεργοποιήσετε τους αισθητήρες σειράς.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Το AutoTrac ενεργοποιείται όταν πατηθεί η επαναφορά. Οι αισθητήρες γραμμής ενεργοποιούνται όταν οι ανιχνευτές έρχονται σε επαφή με την καλλιέργεια.

PC582136—UN—27JUL23

bvmsit,1690534615778 -30-17SEP23-2/2

Διαδικασία βαθμονόμησης αισθητήρων σειράς με χρήση οθόνης GreenStar

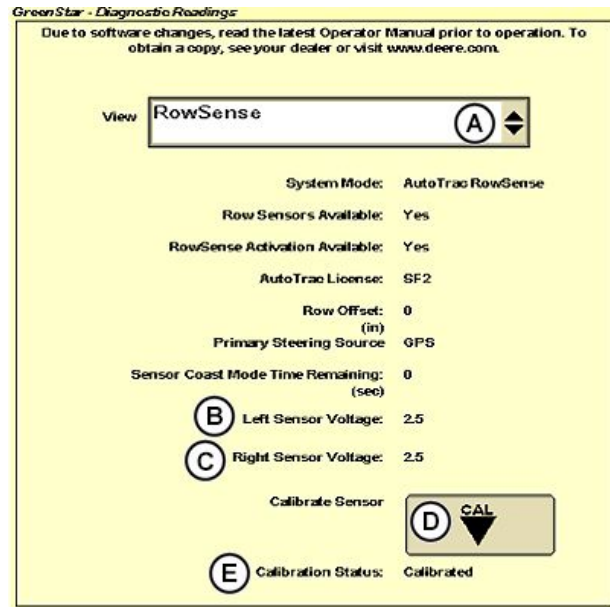
Η διαδικασία αυτή εκτελείται κατά την εγκατάσταση ή μετά την επισκευή του συστήματος. Οι αισθητήρες γραμμής πρέπει να είναι εγκατεστημένοι και τοποθετημένοι πάνω σε αναστολές ηρεμίας.

Βεβαιωθείτε ότι οι αισθητήρες σειράς είναι εγκατεστημένοι με ελατήρια να τους συγκρατούν στη θέση ηρεμίας. Ανεβάστε την κεφαλή για να διασφαλίσετε ότι οι αισθητήρες γραμμής δεν έρχονται σε επαφή με το έδαφος. Το μηχάνημα δεν πρέπει να κινείται.

1. Για να μεταβείτε στη σελίδα Ενδείξεις διαγνωστικών ελέγχων GreenStar. Επιλέξτε Μενού, GreenStar (GS3) και, στη συνέχεια, επιλέξτε Διαγνωστικοί έλεγχοι.
2. Επιλέξτε το RowSense από το αναπτυσσόμενο μενού Προβολή (A).
3. Ενεργοποιήστε τον αισθητήρα RowSense πριν από την έναρξη της βαθμονόμησης. Για περισσότερες πληροφορίες, βλ. Ρύθμιση AutoTrac RowSense με χρήση οθόνης GreenStar, σε αυτό το τμήμα.
4. Βεβαιωθείτε ότι οι αισθητήρες RowSense είναι βαθμονομημένοι σε ηλεκτρικές τάσεις θέσης ηρεμίας.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Η τάση του δεξιού αισθητήρα σε θέση ηρεμίας δεν πρέπει να υπερβαίνει τα 2,5 V. Η τάση του αριστερού αισθητήρα σε θέση ηρεμίας δεν πρέπει να πέφτει κάτω από τα 2,5 V.

5. Επιλέξτε CAL (D) για να αποθηκεύσετε τις ηλεκτρικές τάσεις σε θέση ηρεμίας των αισθητήρων στη μνήμη της μονάδας συστήματος διεύθυνσης (SSU).



Βαθμονόμηση αισθητήρων σειράς

- A—Προβολή
B—Ηλεκτρική τάση αριστερού αισθητήρα
C—Ηλεκτρική τάση δεξιού αισθητήρα
D—CAL
E—Κατάσταση βαθμονόμησης

6. Μετά την επιτυχή βαθμονόμηση, πραγματοποιήστε έξοδο από τις Ενδείξεις διαγνωστικών ελέγχων GreenStar.

bvmsit,1690544832169 -30-17SEP23-1/1

PC562141—UN—28JUL23

Διαδικασία βαθμονόμησης αισθητήρων σειράς με χρήση οθόνης 4ης γενιάς

Η διαδικασία αυτή εκτελείται κατά την εγκατάσταση ή μετά την επισκευή του συστήματος. Οι αισθητήρες γραμμής πρέπει να είναι εγκατεστημένοι και τοποθετημένοι πάνω σε αναστολές ηρεμίας.

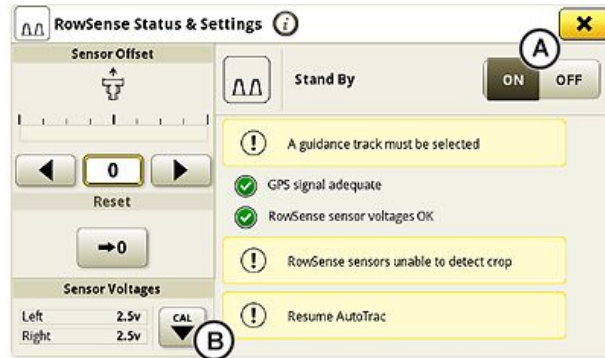
Βεβαιωθείτε ότι οι αισθητήρες σειράς είναι εγκατεστημένοι με ελατήρια να τους συγκρατούν στη θέση ηρεμίας. Ανεβάστε την κεφαλή για να διασφαλίσετε ότι οι αισθητήρες γραμμής δεν έρχονται σε επαφή με το έδαφος. Το μηχάνημα δεν πρέπει να κινείται.

1. Για να μεταβείτε στις Ρυθμίσεις RowSense.

Επιλέξτε Μενού, Εφαρμογές, Καθοδήγηση AutoTrac, Πληροφορίες και, στη συνέχεια, επιλέξτε Κατάσταση και ρυθμίσεις στο RowSense.

2. Ενεργοποιήστε τον αισθητήρα RowSense πριν από την έναρξη της βαθμονόμησης. Βλ. Ρύθμιση AutoTrac RowSense με χρήση οθόνης 4ης γενιάς, σε αυτό το τμήμα.
3. Βεβαιωθείτε ότι οι αισθητήρες RowSense είναι βαθμονομημένοι σε ηλεκτρικές τάσεις θέσης ηρεμίας.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Η τάση του δεξιού αισθητήρα σε θέση ηρεμίας δεν πρέπει να υπερβαίνει τα 2,5 V. Η τάση



Σελίδα Κατάσταση και ρυθμίσεις RowSense

A—ΕΝΕΡΓΟΠΟΙΗΣΗ/ΑΠΕΝΕΡΓΟΠΟΙΗΣΗ B—CAL

του αριστερού αισθητήρα σε θέση ηρεμίας δεν πρέπει να πέφτει κάτω από τα 2,5 V.

4. Επιλέξτε CAL (B) για να αποθηκεύσετε τις ηλεκτρικές τάσεις σε θέση ηρεμίας των αισθητήρων στη μνήμη της μονάδας συστήματος διεύθυνσης (SSU).

bvmsit,1690544848389 -30-19SEP23-1/2

5. Διαβάστε τις λεπτομέρειες της διαδικασίας βαθμονόμησης και επιλέξτε Έναρξη βαθμονόμησης.
6. Διαβάστε προσεκτικά τις προϋποθέσεις βαθμονόμησης και επιλέξτε Επόμενο.
7. Μετά την επιτυχή βαθμονόμηση, επιλέξτε OK και έπειτα X για να κλείσετε τη σελίδα Κατάσταση και ρυθμίσεις RowSense.

PC582143 —UN—30JUL23



Έναρξη βαθμονόμησης

bvmsit,1690544848389 -30-19SEP23-2/2

Ρύθμιση του AutoTrac RowSense

PC582144 —UN—31JUL23

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Πριν χρησιμοποιήσετε αυτό το προϊόν, εκτός από τη ρύθμιση του AutoTrac, πρέπει να ολοκληρώσετε τα παρακάτω βήματα:



Μενού

1. Επιλέξτε Μενού.

bvmsit,1690794031707 -30-17SEP23-1/5

2. Επιλέξτε Πρωτότυπο μόνιτορ GreenStar.

PC582145 —UN—31JUL23



Πρωτότυπη οθόνη GreenStar

bvmsit,1690794031707 -30-17SEP23-2/5

3. Επιλέξτε Ρύθμιση.

PC582146 —UN—31JUL23



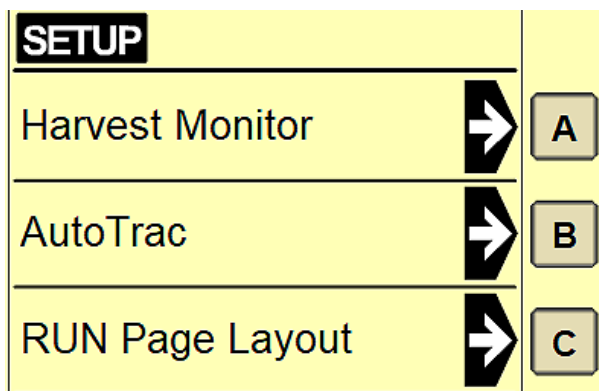
Ρύθμιση

bvmsit,1690794031707 -30-17SEP23-3/5

4. Επιλέξτε AutoTrac (B).

A—Harvest Monitor
B—AutoTrac

C—Διάταξη σελίδας εκτέλεσης



Σελίδα ρύθμισης

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

bvmsit,1690794031707 -30-17SEP23-4/5

PC582147 —UN—31JUL23

5. Επιλέξτε ΝΑΙ για τις επιλογές Εγκατεστημένη επιλογή συστήματος παρακολούθησης σειράς (C) και Ενεργοποιημένη επιλογή συστήματος παρακολούθησης σειράς.
6. Εάν χρειάζεται, βαθμονομήστε τους αισθητήρες συστήματος παρακολούθησης σειράς.
7. Βεβαιωθείτε ότι η τιμή Μετατόπισης αισθητήρα (E) είναι σωστή (η προεπιλεγμένη τιμή είναι 100).

A—Ευαισθησία οδήγησης (50–200)

B—Βαθμονόμηση AutoTrac

C—Εγκατεστημένη επιλογή συστήματος παρακολούθησης σειράς

D—Βαθμονόμηση αισθητήρων συστήματος παρακολούθησης σειράς

E—Μετατόπιση συστήματος παρακολούθησης σειράς (50–150)

F—Δεν χρησιμοποιείται

G—Ρύθμιση

1	2	SETUP AutoTrac		
3	4	Steer Sensitivity (50 - 200)	100	A
5	6	AutoTrac Calibration	→	B
7	8	Row Guidance Option Installed	Yes	C
9	0	Row Guidance Sensor Calibration	→	D
.	CLR	Row Guidance Offset (50 - 150)	100	E
PAGE				F
SETUP				G
INFO				
RUN		SETUP Setup	↩	

Σελίδα ρύθμισης AutoTrac

bvmsit,1690794031707 -30-17SEP23-5/5

PC562148 —UN—31JUL23

Ρύθμιση μετατόπισης για την καθοδήγηση στις γραμμές

Μπορείτε να προσθέσετε μια μετατόπιση στην καθοδήγηση γραμμών για να αλλάξει η ευθυγράμμιση των στελεχών κατά την είσοδο στην κεφαλή καλαμποκιού.

Παραδείγματα όπου απαιτείται αλλαγή ευθυγράμμισης:

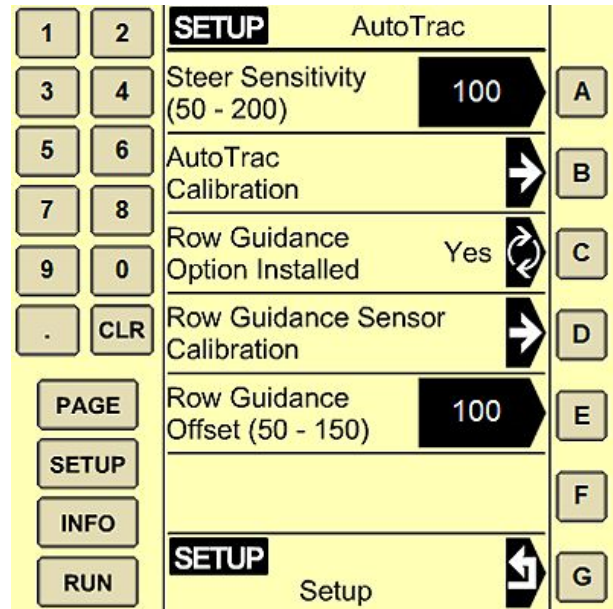
- Η φυτεμένη τυχαία γραμμή βρίσκεται στο κέντρο της κεφαλής καλαμποκιού και οι γραμμές έχουν μετατοπιστεί από την κεφαλή. Μπορείτε να εφαρμόσετε μια τιμή μετατόπισης για να μοιράσετε τη διαφορά, έτσι ώστε να έχουν κάποια κλίση όλες οι σειρές, αλλά όχι τόσο μεγάλη όσο θα ήταν χωρίς τη μετατόπιση.
- Οι διαχωριστήρες καλλιέργειας με αισθητήρες γραμμής δεν ευθυγραμμίζονται με τη γραμμή. Μέχρι να μπορέσετε να επιδιορθώσετε τους αισθητήρες ώστε να αποκατασταθεί η ευθυγράμμισή τους, μπορείτε να ορίσετε μια τιμή μετατόπισης που θα διορθώνει το πρόβλημα της ευθυγράμμισης.

Εάν εισαγάγετε τιμές μετατόπισης κάτω από 100, το μηχάνημα ενδέχεται να κινείται ελαφρώς προς τα αριστερά, ενώ εάν εισαγάγετε τιμές πάνω από 100, το μηχάνημα ενδέχεται να κινείται ελαφρώς προς τα δεξιά. Η προεπιλεγμένη τιμή είναι 100 και το διαθέσιμο εύρος τιμών είναι -50 έως 50.

1. Για να μεταβείτε στη ρύθμιση AutoTrac.

Επιλέξτε Μενού, Αρχική οθόνη GreenStar, ΡΥΘΜΙΣΗ και, στη συνέχεια, επιλέξτε AutoTrac.

2. Επιλέξτε Μετατόπιση συστήματος παρακολούθησης σειράς (50–150) (E).
3. Εισαγάγετε μια τιμή μετατόπισης συστήματος παρακολούθησης σειράς μεταξύ 50 και 150. Η προεπιλεγμένη τιμή είναι 100.



Σελίδα ρύθμισης AutoTrac

- A—Ευαισθησία οδήγησης (50–200)
 B—Βαθμονόμηση AutoTrac
 C—Εγκατεστημένη επιλογή συστήματος παρακολούθησης σειράς
 D—Βαθμονόμηση αισθητήρων συστήματος παρακολούθησης σειράς

- E—Μετατόπιση συστήματος παρακολούθησης σειράς (50–150)
 F—Δεν χρησιμοποιείται
 G—Ρύθμιση

PC562148 —UN—31 JUL 23

bvwmstt,1690794031816 -30-17SEP23-1/1

Διαδικασία βαθμονόμησης αισθητήρων γραμμής

Η διαδικασία αυτή εκτελείται κατά την εγκατάσταση ή μετά την επισκευή του συστήματος. Οι αισθητήρες γραμμής πρέπει να είναι εγκατεστημένοι και τοποθετημένοι πάνω σε αναστολές ηρεμίας.

1. Για να μεταβείτε στη ρύθμιση AutoTrac.

Επιλέξτε Μενού, Αρχική οθόνη GreenStar, ΡΥΘΜΙΣΗ και, στη συνέχεια, επιλέξτε AutoTrac.

2. Βεβαιωθείτε ότι οι αισθητήρες σειράς είναι εγκατεστημένοι με ελατήρια να τους συγκρατούν στη θέση ηρεμίας. Ανεβάστε την κεφαλή για να διασφαλίσετε ότι οι αισθητήρες γραμμής δεν έρχονται σε επαφή με το έδαφος. Το μηχάνημα δεν πρέπει να κινείται.
3. Επιλέξτε Βαθμονόμηση αισθητήρων συστήματος παρακολούθησης σειράς (D).

A—Ευαισθησία οδήγησης (50–200)
B—Βαθμονόμηση AutoTrac
C—Εγκατεστημένη επιλογή συστήματος παρακολούθησης σειράς
D—Βαθμονόμηση αισθητήρων συστήματος παρακολούθησης σειράς

E—Μετατόπιση συστήματος παρακολούθησης σειράς (50–150)
F—Δεν χρησιμοποιείται
G—Ρύθμιση

1	2	SETUP	AutoTrac	
3	4	Steer Sensitivity (50 - 200)	100	A
5	6	AutoTrac Calibration	→	B
7	8	Row Guidance Option Installed	Yes	C
9	0	Row Guidance Sensor Calibration	→	D
.	CLR	Row Guidance Offset (50 - 150)	100	E
PAGE	SETUP			F
INFO				G
RUN		SETUP	Setup	

Σελίδα ρύθμισης AutoTrac

PC582148 —UN—31JUL23

bvmsit,1690794031747 -30-19SEP23-1/2

4. Βαθμονομήστε την τάση των αισθητήρων σε θέση ηρεμίας.
5. Επιλέξτε Βαθμονόμηση αισθητήρων συστήματος παρακολούθησης σειράς (E) για να αποθηκεύσετε τις ηλεκτρικές τάσεις σε θέση ηρεμίας των αισθητήρων στη μνήμη της μονάδας συστήματος διεύθυνσης (SSU).

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Η τάση του δεξιού αισθητήρα σε θέση ηρεμίας δεν πρέπει να υπερβαίνει τα 2,5 V. Η τάση του αριστερού αισθητήρα σε θέση ηρεμίας δεν πρέπει να πέφτει κάτω από τα 2,5 V.

6. Μετά την επιτυχή βαθμονόμηση, τερματίστε τη λειτουργία βαθμονόμησης αισθητήρων σειράς.

A—Δεν χρησιμοποιείται
B—Δεν χρησιμοποιείται
C—Βαθμονόμηση αριστερού αισθητήρα (V) 1,17
D—Βαθμονόμηση δεξιού αισθητήρα (V) 3,83

E—Βαθμονόμηση αισθητήρων συστήματος παρακολούθησης σειράς
F—Δεν χρησιμοποιείται
G—AutoTrac

1	2	SETUP	Calibration	
3	4			A
5	6			B
7	8			C
9	0			D
.	CLR	Left Sensor Cal (V) 1.17		
		Right Sensor Cal (V) 3.83		
PAGE	SETUP	Calibrate Row Guidance Sensor	→	E
INFO				F
RUN		AutoTrac	↶	G

Βαθμονόμηση αισθητήρων σειράς

PC582149 —UN—31JUL23

bvmsit,1690794031747 -30-19SEP23-2/2

Οθόνες και ενδείξεις

Όταν χρησιμοποιείτε το AutoTrac RowSense, στην οθόνη ενδέχεται να εμφανιστούν τα παρακάτω εικονίδια κατάστασης RowSense.

Στην οθόνη GreenStar 2: Το AutoTrac RowSense θα εμφανίζεται στον χάρτη, στην Προβολή καθοδήγησης, υποδεικνύοντας ότι οι αισθητήρες σειράς είναι διαθέσιμοι (όταν είναι ενεργοποιημένη η ΚΑΤΑΣΤΑΣΗ ΑΙΣΘΗΤΗΡΩΝ).

Στην οθόνη GreenStar 3 2630: Το AutoTrac RowSense θα εμφανίζεται στον χάρτη, στην Προβολή καθοδήγησης, υποδεικνύοντας ότι οι αισθητήρες σειράς είναι διαθέσιμοι (όταν είναι ενεργοποιημένη η ΚΑΤΑΣΤΑΣΗ ΑΙΣΘΗΤΗΡΩΝ).

Στην οθόνη CommandCenter GreenStar 3: Το AutoTrac RowSense θα εμφανίζεται στη σελίδα εκτέλεσης.

Στην Οθόνη 4ης γενιάς: Το AutoTrac RowSense θα εμφανίζεται στη σελίδα της εφαρμογής Καθοδήγηση AutoTrac.

Κάθε εικονίδιο δείχνει την κατάσταση του RowSense. Το εικονίδιο κατάστασης του RowSense αλλάζει από γκρι σε έγχρωμο, ανάλογα με την κατάσταση του RowSense.

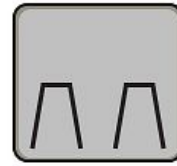
Gray — Το σύστημα RowSense είναι εγκατεστημένο.

Green — Το RowSense είναι ενεργό και λειτουργεί με το GPS και με τους αισθητήρες σειράς.

Yellow — Το RowSense είναι ενεργό, αλλά λειτουργεί μόνο με τις εισόδους των αισθητήρων σειράς.

Red — Το RowSense είναι ενεργό αλλά λειτουργεί μόνο με GPS.

PC582150 —UN—01AUG23



Σύστημα εγκατεστημένο

PC582151 —UN—01AUG23



Σύστημα ενεργό, λειτουργεί με αισθητήρα σειρών και με GPS

PC582152 —UN—01AUG23



Απώλεια σήματος GPS, λειτουργία μόνο με αισθητήρα σειράς

PC582153 —UN—01AUG23



Απώλεια σήματος αισθητήρα σειράς, λειτουργία μόνο με GPS

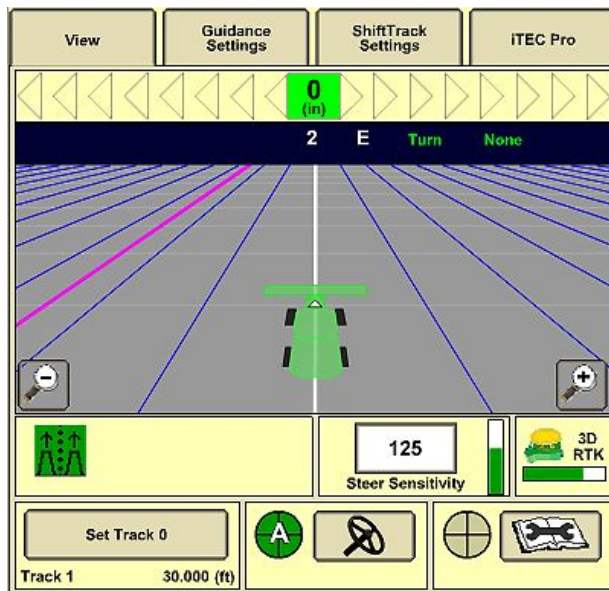
bvwmst,1690865482645 -30-17SEP23-1/1

Ενεργοποίηση των αισθητήρων γραμμής

Οι αισθητήρες σειράς καθοδηγούν το μηχάνημα, όποτε μπορούν να προσδιορίσουν μια θέση σειράς. Ο χειριστής θα γνωρίζει ότι καθοδηγούν το μηχάνημα οι αισθητήρες σειράς, όταν το AutoTrac RowSense γίνεται πράσινο και δείχνει κίνηση.

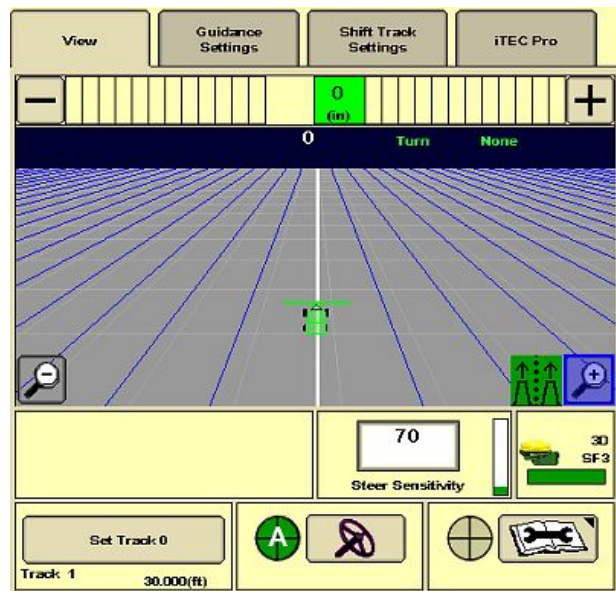
Αφού έχει οριστεί η αρχική διαδρομή (μια γραμμή AB ή το αρχικά καταγραφισμένο πέρασμα ίχνους καθοδήγησης καμπύλης), μπορείτε να πατήσετε επαναφορά, όταν το μηχάνημα βρίσκεται στο μισό της απόστασης ίχνων και σε αποδεκτή γωνία ως προς τις σειρές. Οι αισθητήρες σειράς καθοδηγούν το μηχάνημα μόλις εμφανιστεί δραστηριότητα στους αισθητήρες σειράς.

Πραγματοποίηση στροφής σε πλάτωμα: Οι στροφές σε πλάτωμα πραγματοποιούνται με τον ίδιο τρόπο όπως και στα συστήματα AutoTrac που λειτουργούν με GPS. Ο χειριστής ευθυγραμμίζεται με τη διαδρομή που θέλει να ακολουθήσει. Εάν πατήσετε επαναφορά, το AutoTrac θα σας οδηγήσει στη διαδρομή καθοδήγησης. Έπειτα, οι αισθητήρες γραμμής θα εντοπίσουν τη θέση της γραμμής και θα σας καθοδηγήσουν να την ακολουθήσετε. Μπορείτε να χρησιμοποιήσετε τη λειτουργία γραμμικής προέκτασης των προσαρμοσμένων καμπύλων, του κυκλικού ίχνους και των καμπύλων AB για να προεκτείνετε την προβολή της διπλανής διαδρομής στα πλάτωμα.



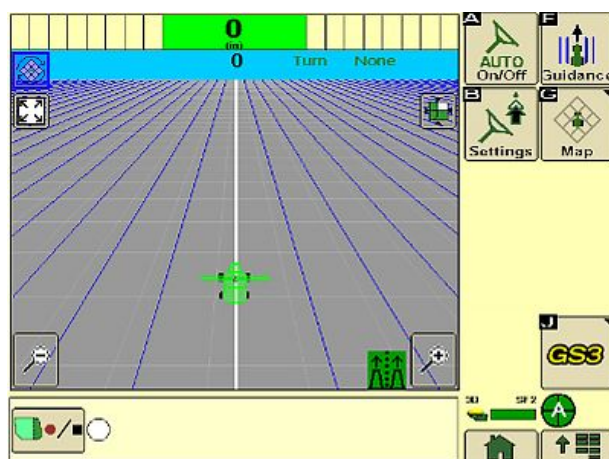
Οθόνη GreenStar 2

PC582154—UN—01AUG23



Οθόνη GreenStar 3 2630

PC582155—UN—01AUG23



Οθόνη GreenStar 3 σε CommandCenter

PC582156—UN—01AUG23



Οθόνη 4ης γενιάς

PC582157—UN—01AUG23

Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης

Το ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης πρέπει να χρησιμοποιείται όταν οι σειρές είναι ευθύγραμμες και δεν έχουν παραπάνω από 1 m (3 1/4 ft) διαφορά, κατά προσέγγιση. Το ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης προβάλλει όλες τις γραμμές που προκύπτουν από την πρώτη διαδρομή.

Εάν ο αγρός είναι σχετικά ίσιος και η κατεύθυνση πορείας δεν αλλάζει, συνιστάται να χρησιμοποιείτε το ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης, καθώς σας δίνει τη δυνατότητα να εισέρχεστε σε γραμμές παρακείμενων διαδρομών. Η απόδοση με είσοδο σε σειρά βελτιώνεται όταν ο αγρός έχει φυτευτεί με AutoTrac. Η απόδοση βελτιώνεται κατά τις περιόδους εξαίρεσης σειρών σε υδάτινες οδούς.

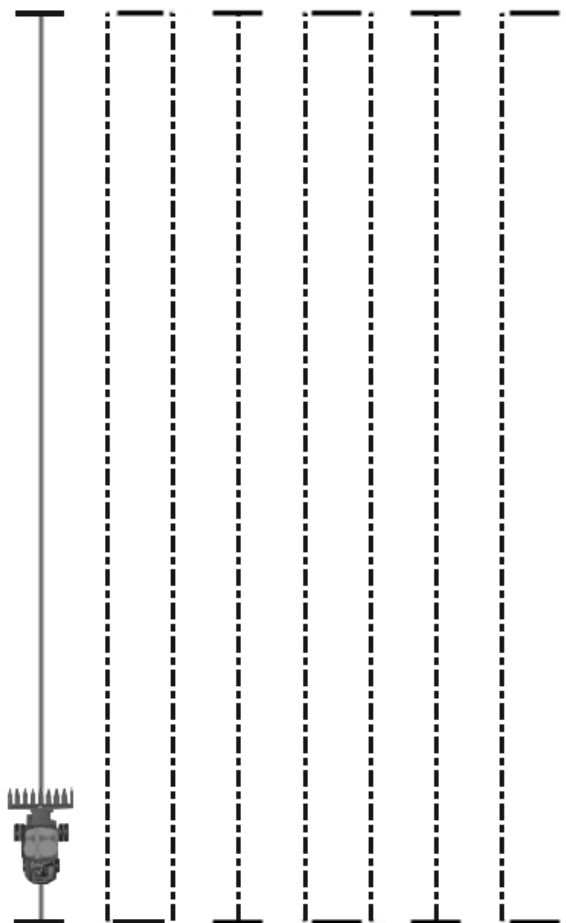
Με το ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης, η γραμμή του GPS κεντράρεται ξανά αυτόματα. Έτσι διασφαλίζεται η σωστή ευθυγράμμιση της διαδρομής του GPS με τις σειρές.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Η λειτουργία αυτή δεν είναι διαθέσιμη όταν χρησιμοποιείτε προσαρμοσμένες καμπύλες.

Υπάρχουν αρκετές μέθοδοι ορισμού του ίχνους 0:

- A + B - Ορίστε το ίχνος καθοδήγησης 0 οδηγώντας με το μηχάνημα.
- Αυτόματο B - Ορίστε το ίχνος καθοδήγησης 0 οδηγώντας με το μηχάνημα.
- A + Κατεύθυνση πορείας - Ορίστε το ίχνος καθοδήγησης 0 οδηγώντας το μηχάνημα στο σημείο A και εισάγοντας μια προκαθορισμένη τιμή κατεύθυνσης πορείας.
- Γεωγραφικό πλάτος/μήκος — Ορίστε το ίχνος καθοδήγησης 0 εισάγοντας τις προκαθορισμένες τιμές συνεταγαγμένων του γεωγραφικού πλάτους και μήκους για τα σημεία A και B.
- Γεωγραφικό πλάτος/μήκος + Κατεύθυνση — Ορίστε το ίχνος καθοδήγησης 0 εισάγοντας τις προκαθορισμένες τιμές γεωγραφικού πλάτους και μήκους για το σημείο A και μια προκαθορισμένη τιμή κατεύθυνσης πορείας.

Για να ρυθμίσετε το Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης



Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης

zb48j1t,1691052171610 -30-17SEP23-1/9

PC10390 —UN—07JAN08

1. Επιλέξτε Μενού.

PC582158 —UN—01AUG23



Μενού

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1691052171610 -30-17SEP23-2/9

2. Επιλέξτε GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

zb48j1t,1691052171610 -30-17SEP23-3/9

3. Επιλέξτε Καθοδήγηση.

PC582160 —UN—01AUG23



Καθοδήγηση

zb48j1t,1691052171610 -30-17SEP23-4/9

4. Επιλέξτε Ρυθμίσεις καθοδήγησης.

PC582161 —UN—01AUG23



Ρυθμίσεις καθοδήγησης

zb48j1t,1691052171610 -30-17SEP23-5/9

5. Επιλέξτε Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης από τη Λειτουργία ιχνηλάτησης.

PC589284 —UN—17AUG23



Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης από Λειτουργία ιχνηλάτησης

6. Επιλέξτε Προβολή.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Όταν δεν γίνεται συγκομιδή, διακόψτε προσωρινά την καταγραφή.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Βεβαιωθείτε ότι υπάρχει σήμα SF1, SF2, SF3 ή RTK ελέγχοντας τον δέκτη στη σελίδα εκτέλεσης.

7. Βεβαιωθείτε ότι η απόσταση των ιχνών είναι σωστή. Εάν η απόσταση των ιχνών δεν είναι σωστή, αλλάξτε τη στην καρτέλα Καθοδήγηση.

zb48j1t,1691052171610 -30-17SEP23-6/9

8. Επιλέξτε Ορισμός ίχνους καθοδήγησης 0.

PC590562 —UN—17AUG23



Σελίδα ορισμού ίχνους καθοδήγησης 0

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1691052171610 -30-17SEP23-7/9

9. Επιλέξτε όνομα ίχνους καθοδήγησης από το Τρέχον ίχνος καθοδήγησης 0 (A). Εάν δεν υπάρχει όνομα, δημιουργήστε ένα νέο όνομα ίχνους καθοδήγησης επιλέγοντας Νέο (C).
10. Επιλέξτε μια μέθοδο ίχνους καθοδήγησης από τη Μέθοδο (B).
11. Επιλέξτε Ορισμός A (F) και οδηγήστε το μηχάνημα για να ξεκινήσει το ίχνος καθοδήγησης.
12. Επιλέξτε Ορισμός B (G) και οδηγήστε το μηχάνημα για τουλάχιστον 10 m για να τερματίσετε την καταγραφή του ίχνους καθοδήγησης.
Θα δημιουργηθούν γραμμές καθοδήγησης σε όλον τον αγρό.
13. Επιλέξτε Αποδοχή για να εκτελέσετε το AutoTrac RowSense.
14. Για να ακυρώσετε τη ρύθμιση οποιαδήποτε στιγμή και να επιστρέψετε στη Ρύθμιση καθοδήγησης, επιλέξτε Άκυρο (H).

A—Τρέχον ίχνος 0
B—Μέθοδος
C—Νέο
D—Αφαίρεση

E—Απόσταση ιχνών
F—Ορισμός A
G—Ορισμός B
H—Άκυρο

Ορισμός ίχνους 0

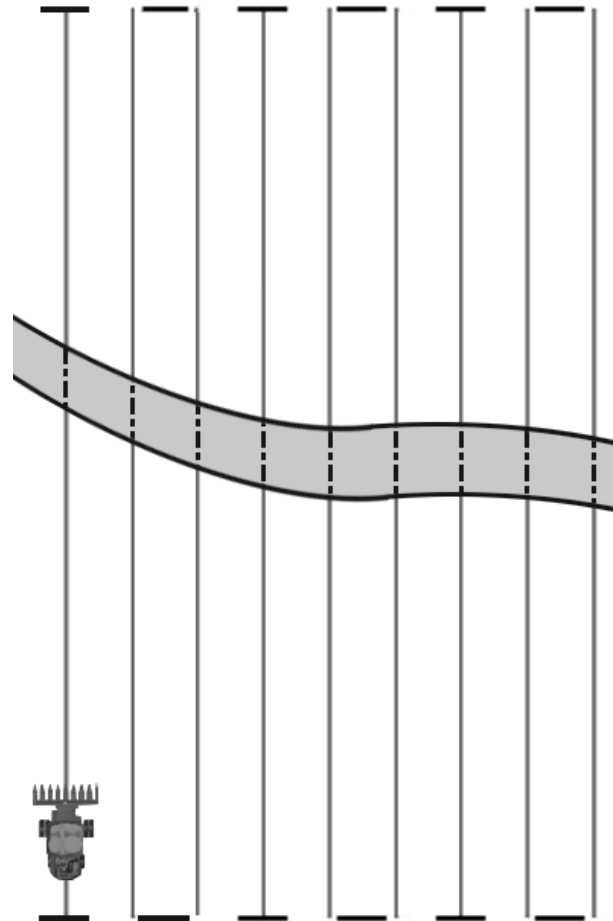
PC590573 —UN—17AUG23

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1691052171610 -30-17SEP23-8/9

Εξαίρεση σειρών—Σε μια υδάτινη οδό δεν υπάρχουν σειρές. Επειδή οι λειτουργίες ευθύγραμμου ίχνου καθοδήγησης και καμπυλών AB έχουν τη δυνατότητα να κεντράρουν εκ νέου το ίχνο, είναι πιο πιθανό να εντοπίσουν τη σωστή σειρά στην άλλη πλευρά της υδάτινης οδού.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Εάν δεν υπάρχει σήμα GPS, αλλά ούτε και σήμα από τους αισθητήρες γραμμής, το σύστημα δεν θα απενεργοποιηθεί μέχρι να επανέλθει το σήμα GPS.



Υδάτινη οδός

zb48j1t,1691052171610 -30-17SEP23-9/9

PC10391 —UN—08JAN08

Προσαρμοζόμενες καμπύλες

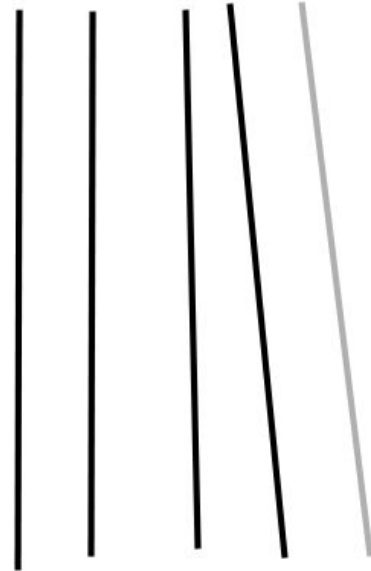


Αλλαγές διαδρομής κατά την πορεία στον αγρό

Οι προσαρμοζόμενες καμπύλες μπορούν να χρησιμοποιηθούν σε όλους τους αγρούς. Ωστόσο, συνιστάται ιδιαίτερα η χρήση τους όταν αλλάζει η διαδρομή κατά το πέρασμα μέσα από τον αγρό, όταν αλλάζει η κατεύθυνση πορείας ή όταν η καμπύλη έχει σχήμα U. Οι προσαρμοζόμενες καμπύλες παρέχουν μια επιπλέον δυνατότητα, η οποία σας επιτρέπει να επιλέξετε το RowFinder (Εύρεση σειρών) με τη χρήση ενός κουμπιού εναλλαγής. Μπορείτε να χρησιμοποιήσετε τους αισθητήρες σειράς για να οδηγήσετε τα μηχανήματα, εφόσον είναι ενεργοποιημένοι σε μια σειρά. Η καταγραφή ίχνους καθοδήγησης καμπύλης πρέπει να είναι ενεργοποιημένη. Έτσι, γίνεται το πρώτο πέρασμα και είναι πλέον δυνατή η δημιουργία προεκτάσεων σε ευθεία γραμμή.

Οι προσαρμοζόμενες καμπύλες προβάλλονται μόνο στα παρακείμενα περάσματα, αλλά έχουν το πλεονέκτημα ότι σας επιτρέπουν να χρησιμοποιείτε διάφορα σχήματα καμπυλών, ώστε να μην συσσωρεύονται πιθανά σφάλματα σειρών κοινής λωρίδας όμορων παρελκόμενων στον αγρό.

Εάν υπάρχουν μηχανήματα στον αγρό, οι προσαρμοζόμενες καμπύλες δεν επιτρέπουν την παράλειψη κάποιου περάσματος. Σε αυτή την περίπτωση, οι προσαρμοζόμενες καμπύλες μπορούν να λειτουργήσουν μόνο εφόσον προστεθεί η απόσταση ιχνών του(ων) άλλου(ων) μηχανήματος(ων) σε αυτή του δικού σας μηχανήματος. Για παράδειγμα, εάν μια κεφαλή 12 γραμμών ακολουθεί μια κεφαλή 8 γραμμών σε γραμμές πλάτους 76 εκ. (30 in), εκτελώντας ταυτόχρονη συγκομιδή στον ίδιο αγρό, κάθε κεφαλή θα έπρεπε να έχει απόσταση ιχνών ίση με 20 γραμμές (15,24 μ.) (50 ft).



Αλλαγές πλατώματος στον αγρό



Οι καμπύλες έχουν σχήμα U

Η χρήση προσαρμοσμένων καμπύλων συνιστάται όταν αλλάζει συχνά η διαδρομή στον αγρό. Οι προσαρμοζόμενες καμπύλες προβάλλουν μόνο την επόμενη διαδρομή.

Για τη ρύθμιση προσαρμοζόμενων καμπυλών

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692099522625 -30-27SEP23-1/7

1. Επιλέξτε Μενού.

PC582158 —UN—01AUG23



Μενού

zb48j1t,1692099522625 -30-27SEP23-2/7

2. Επιλέξτε GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23

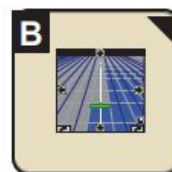


GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692099522625 -30-27SEP23-3/7

3. Επιλέξτε Καθοδήγηση.

PC582160 —UN—01AUG23

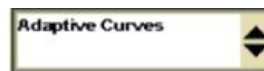


Καθοδήγηση

zb48j1t,1692099522625 -30-27SEP23-4/7

4. Επιλέξτε Προσαρμοζόμενες καμπύλες από τη Λειτουργία ιχνηλάτησης.

PC590561 —UN—17AUG23



Προσαρμοζόμενες καμπύλες από Λειτουργία ιχνηλάτησης

5. Επιλέξτε Προβολή.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Όταν δεν γίνεται συγκομιδή, διακόψτε προσωρινά την καταγραφή.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Βεβαιωθείτε ότι υπάρχει σήμα SF1, SF2, SF3 ή RTK ελέγχοντας τον δέκτη στη σελίδα εκτέλεσης.

6. Βεβαιωθείτε ότι η απόσταση ιχνών είναι σωστή. Εάν η απόσταση των ιχνών δεν είναι σωστή, αλλάξτε τη στην καρτέλα Καθοδήγηση.

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692099522625 -30-27SEP23-5/7

7. Επιλέξτε Καταγραφή για να ξεκινήσει η καταγραφή της διαδρομής.
8. Ακολουθήστε τη διαδρομή στον αγρό. Αφού ολοκληρώσετε την πρώτη διαδρομή, θα δημιουργηθεί μια προβολή μόνο της επόμενης διαδρομής.
9. Επιλέξτε Επαναφορά για να εκτελέσετε το AutoTrac RowSense.
10. Για να ακυρώσετε τη ρύθμιση οποιαδήποτε στιγμή και να επιστρέψετε στη Ρύθμιση καθοδήγησης, επιλέξτε Άκυρο.

Κατά τη χρήση της λειτουργίας AutoTrac, η καταγραφή διακόπτεται όταν στρίβετε το τιμόνι. Κατά τη χρήση της λειτουργίας τεκμηρίωσης, η καταγραφή διακόπτεται όταν ανεβάζετε την κεφαλή.

Λειτουργία AutoTrac— Εάν ο χειριστής θέλει βελτιωμένη είσοδο στις σειρές για παρακείμενα περάσματα μόνο, συνιστάται να συνδέσει την καταγραφή προσαρμοζόμενων καμπυλών με το AutoTrac. Αυτή η μέθοδος προτείνεται μόνο εφόσον ο αγρός είναι σχετικά ευθύς, χωρίς απότομες καμπύλες, και το AutoTrac απενεργοποιείται σπάνια (λόγω χρήσης του τιμονιού ή απώλειας του σήματος GPS).

Λειτουργία τεκμηρίωσης— Συνδέστε τη χρήση προσαρμοζόμενων καμπυλών με τη λειτουργία τεκμηρίωσης. Με αυτόν τον τρόπο, μπορείτε να χρησιμοποιείτε το τιμόνι κατά τη διάρκεια της λειτουργίας,

PC590563 —UN—17AUG23



Καταγραφή

χωρίς να διακόπτεται η καταγραφή της διαδρομής. Οι γραμμικές προεκτάσεις είναι διαθέσιμες από το επόμενο πέρασμα, αλλά δεν θα είναι ιδιαίτερα χρήσιμες κατά την είσοδο στις γραμμές λόγω της καθυστέρησης που θα προκύπτει από το ανέβασμα της κεφαλής στις τελευταίες γραμμές. Η απόδοση θα είναι οριακή κατά την εξαίρεση γραμμών.

Χειροκίνητη καταγραφή— Ο χειριστής μπορεί να συνδέσει την καταγραφή προσαρμοζόμενων καμπυλών με τη λειτουργία χειροκίνητης καταγραφής. Η λειτουργία αυτή δεν υποστηρίζει προεκτάσεις γραμμής, παρά μόνο εάν ο χειριστής κρατάει συνεχώς πατημένη τη διακοπή στις τελικές σειρές. Εάν ο χειριστής ξεχάσει να απενεργοποιήσει την καταγραφή, μπορεί να προκύψουν προβλήματα, π.χ. λανθασμένη προβολή καμπύλης. Παράδειγμα: Εάν ο χειριστής απομακρυνθεί από τη γραμμή για λόγους εκφόρτωσης και δεν πατήσει το κουμπί παύσης, η διαδρομή αυτή θα καταγραφεί. Όταν ο χειριστής μπει στην παρακείμενη διαδρομή, το μηχάνημα θα βγει ελαφρώς εκτός σειράς, εφόσον η προβαλλόμενη γραμμή είναι μετατοπισμένη.

zb48j1t,1692099522625 -30-27SEP23-6/7

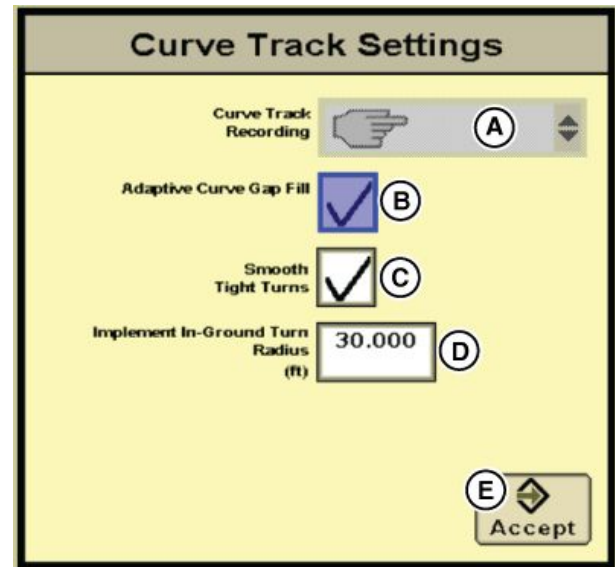
Επιλέξτε Μενού, GreenStar (GS3), Καθοδήγηση, Ρυθμίσεις καθοδήγησης, Ρυθμίσεις ίχνους καθοδήγησης καμπύλης και, στη συνέχεια, επιλέξτε Καταγραφή καμπυλωτού ίχνους καθοδήγησης (A).

Οι λειτουργίες προσαρμοζόμενης καμπύλης που παρατίθενται μπορούν να αλλάξουν επιλέγοντας την επιθυμητή λειτουργία.

- AutoTrac
- Τεκμηρίωση
- Μη αυτόματα

A—Καταγραφή ίχνους καθοδήγησης καμπύλης
B—Πλήρωση κενών προσαρμοσμένης καμπύλης
C—Εξομάλυνση κλειστών στροφών

D—Ακτίνα στροφής παρελκόμενου στο έδαφος (ft)
E—Αποδοχή



Ρυθμίσεις ίχνους καθοδήγησης καμπύλης

zb48j1t,1692099522625 -30-27SEP23-7/7

PC590581 —UN—17AUG23

Καμπύλες AB

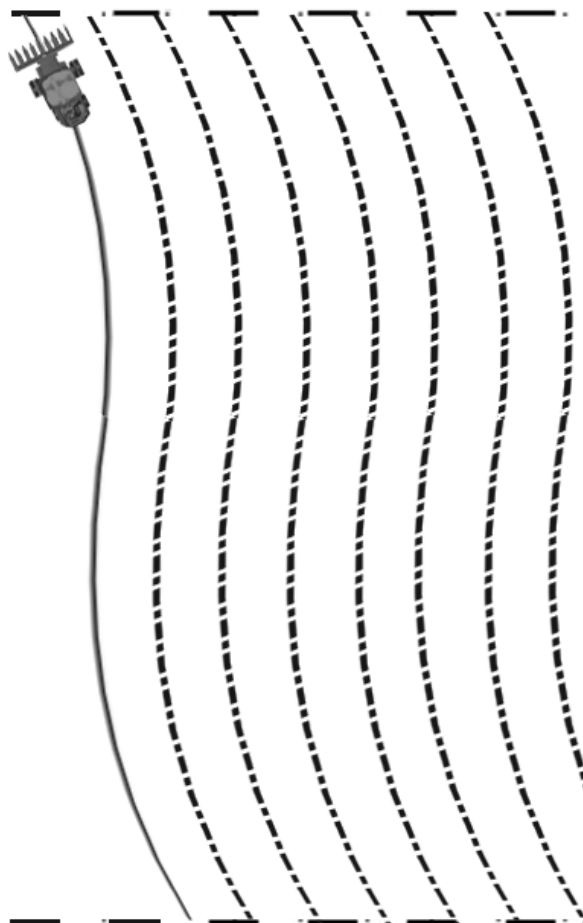
Η χρήση των καμπυλών AB συνιστάται όταν υπάρχει μια συνεχής καμπύλη σε όλον τον αγρό. Η λειτουργία αυτή επιτρέπει την είσοδο στις γραμμές παρακείμενων διαδρομών. Η απόδοση θα βελτιωθεί, εάν ο αγρός έχει φυτευτεί με χρήση του AutoTrac. Οι καμπύλες AB παρέχουν, επίσης, βελτιωμένη απόδοση κατά τις περιόδους εξαίρεσης σειρών.

Οι καμπύλες AB έχουν το πλεονέκτημα ότι προβάλλουν ένα ίχνος καθοδήγησης καμπύλης κατά μήκος του αγρού με τη μορφή παράλληλων γραμμών, αλλά το σχήμα της καμπύλης παραμένει το ίδιο σε κάθε πέρασμα.

Κατά τη λειτουργία καμπυλών AB, η καμπύλη που βασίζεται στο σήμα GPS κεντράρεται ξανά αυτόματα. Έτσι διασφαλίζεται η σωστή ευθυγράμμιση της διαδρομής του GPS με τις σειρές.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Η λειτουργία αυτή δεν είναι διαθέσιμη όταν χρησιμοποιείτε καμπύλες AB.

Για να ρυθμίσετε καμπύλες AB



PC10393 —UN—08JAN08

Η λειτουργία καμπυλών AB προβάλλει όλες τις γραμμές που προκύπτουν από το πρώτο πέρασμα.

zb48j1t,1692099671127 -30-19SEP23-1/7

1. Επιλέξτε Μενού.

PC582158 —UN—01AUG23



Μενού

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692099671127 -30-19SEP23-2/7

2. Επιλέξτε GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692099671127 -30-19SEP23-3/7

3. Επιλέξτε Καθοδήγηση.

PC582160 —UN—01AUG23



Καθοδήγηση

zb48j1t,1692099671127 -30-19SEP23-4/7

4. Επιλέξτε Ρυθμίσεις καθοδήγησης.

PC582161 —UN—01AUG23

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Όταν δεν γίνεται συγκομιδή, διακόψτε προσωρινά την καταγραφή.



Ρυθμίσεις καθοδήγησης

zb48j1t,1692099671127 -30-19SEP23-5/7

5. Επιλέξτε Καμπύλες AB από τη Λειτουργία ιχνηλάτησης.

PC589285 —UN—17AUG23

6. Επιλέξτε Προβολή.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Βεβαιωθείτε ότι υπάρχει σήμα SF1, SF2 ή RTK ελέγχοντας τον δέκτη στη σελίδα εκτέλεσης.



Καμπύλες AB από Λειτουργία ιχνηλάτησης

7. Βεβαιωθείτε ότι η απόσταση ιχνών είναι σωστή. Εάν η απόσταση των ιχνών δεν είναι σωστή, αλλάξτε τη στην καρτέλα Καθοδήγηση.

8. Επιλέξτε Ορισμός καμπύλης AB.

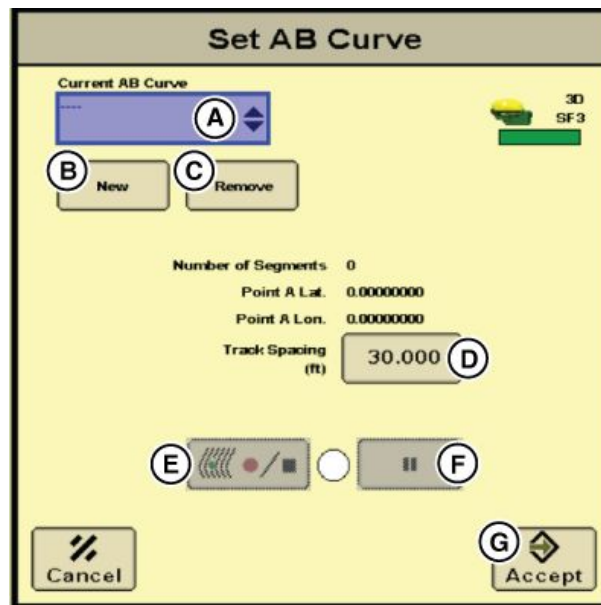
Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692099671127 -30-19SEP23-6/7

9. Επιλέξτε ένα όνομα καμπύλης AB από την Τρέχουσα καμπύλη AB (A). Εάν δεν εμφανίζεται κανένα όνομα, δημιουργήστε ένα επιλέγοντας Νέο (B).
10. Επιλέξτε Καταγραφή/Διακοπή (E) για να ξεκινήσει η καταγραφή.
11. Επιλέξτε Προβολή και οδηγήστε το μηχάνημα.
12. Επιλέξτε Καταγραφή/Διακοπή (E) για να σταματήσετε την καταγραφή.
13. Θα γίνει προβολή των καμπυλών στον αγρό.
14. Πατήστε επαναφορά για να εκτελέσετε το AutoTrac RowSense.
15. Για να ακυρώσετε τη ρύθμιση οποιαδήποτε στιγμή και να επιστρέψετε στη Ρύθμιση καθοδήγησης, επιλέξτε Άκυρο.

A—Τρέχουσα καμπύλη AB
B—Νέο
C—Αφαίρεση
D—Απόσταση ιχνών (ft)

E—Καταγραφή/Διακοπή
F—Παύση
G—Αποδοχή



Σελίδα ορισμού καμπύλης AB

zb48j1t,1692099671127 -30-19SEP23-7/7

PC5590582 —UN—17AUG23

Κυκλικό ίχνος

Η χρήση του κυκλικού ίχνους συνιστάται για τη φύτευση σοδειάς σε αγρό με αξονικό σύστημα άρδευσης.

Εάν οι γραμμές που πρόκειται να θεριστούν είναι κυκλικές, θα πρέπει να χρησιμοποιήσετε το κυκλικό ίχνος. Η μέθοδος αυτή επιτρέπει την εφαρμογή των δεδομένων εισόδου από το GPS για τις καμπύλες στους αισθητήρες σειράς.

Για τη ρύθμιση κυκλικού ίχνους



Κυκλικό ίχνος

zb48j1t,1692099693191 -30-17SEP23-1/7

PC10853 —UN—31JAN08

1. Επιλέξτε Μενού.

PC582158 —UN—01AUG23



Μενού

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692099693191 -30-17SEP23-2/7

2. Επιλέξτε GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23

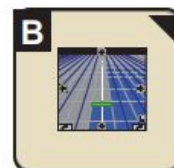


GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692099693191 -30-17SEP23-3/7

3. Επιλέξτε Καθοδήγηση.

PC582160 —UN—01AUG23



Καθοδήγηση

zb48j1t,1692099693191 -30-17SEP23-4/7

4. Επιλέξτε Ρυθμίσεις καθοδήγησης.

PC582161 —UN—01AUG23



Ρυθμίσεις καθοδήγησης

zb48j1t,1692099693191 -30-17SEP23-5/7

5. Επιλέξτε Κυκλικό ίχνος από τη Λειτουργία ιχνηλάτησης.

PC590560 —UN—17AUG23

6. Επιλέξτε Προβολή.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Βεβαιωθείτε ότι υπάρχει σήμα SF1, SF2 ή RTK ελέγχοντας τον δέκτη στη σελίδα εκτέλεσης.



Κυκλικό ίχνος από Λειτουργία ιχνηλάτησης

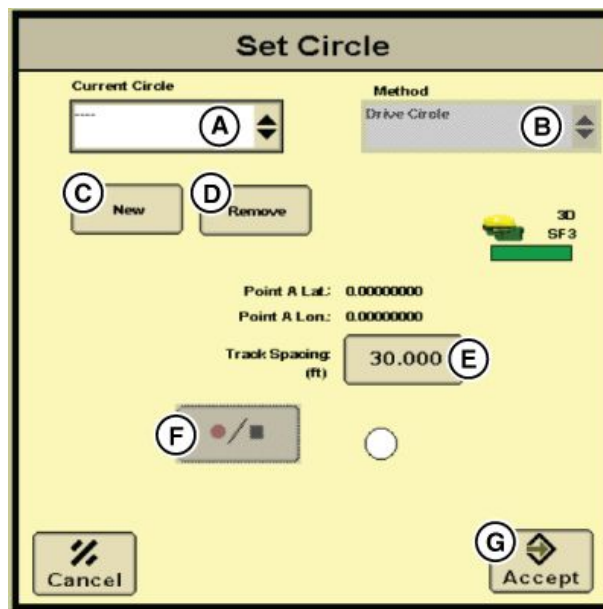
Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692099693191 -30-17SEP23-6/7

7. Επιλέξτε Ορισμός κύκλου.
8. Βεβαιωθείτε ότι η απόσταση ιχνών είναι σωστή. Εάν η απόσταση των ιχνών δεν είναι σωστή, αλλάξτε τη στην καρτέλα Καθοδήγησης.
9. Επιλέξτε ένα όνομα κύκλου από τον Τρέχων κύκλο (A). Εάν δεν εμφανίζεται κανένα όνομα, δημιουργήστε ένα επιλέγοντας Νέο (C).
10. Επιλέξτε τη μέθοδο Οδήγηση σε κύκλο από τη Μέθοδο (B).
11. Επιλέξτε Καταγραφή/Διακοπή (F) για να ξεκινήσει η καταγραφή.
12. Επιλέξτε Αποδοχή (G). Θα γίνει προβολή ενός κύκλου στον αγρό.
13. Πατήστε Επαναφορά για να εκτελέσετε το AutoTrac RowSense.
14. Για να ακυρώσετε τη ρύθμιση οποιαδήποτε στιγμή και να επιστρέψετε στη Ρύθμιση καθοδήγησης, επιλέξτε Άκυρο.

A—Τρέχων κύκλος
B—Μέθοδος
C—Νέο
D—Αφαίρεση

E—Απόσταση ιχνών (ft)
F—Καταγραφή/Διακοπή
G—Αποδοχή



Σελίδα ορισμού κύκλου

PC590583 —UN—17AUG23

zb48j1t,1692099693191 -30-17SEP23-7/7

Εύρεση σειρών

PC582158 —UN—01AUG23

Η λειτουργία Εύρεσης σειράς (μόνο Parallel Tracking) προορίζεται για χρήση σε εφαρμογές γραμμικής καλλιέργειας, όπου οι σειρές δεν χωρίζονται πάντα κατά ίση απόσταση. Η Εύρεση σειράς βοηθά τον χειριστή να βρει σε ποιο σελ σειρών του αγρού θα ξαναμπί, με την προϋπόθεση ότι έχει οριστεί σημείο αναφοράς κατά την έξοδο από το προηγούμενο σελ σειρών.

1. Επιλέξτε Μενού.



Μενού

zb48j1t,1692279379982 -30-21SEP23-1/5

2. Επιλέξτε GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



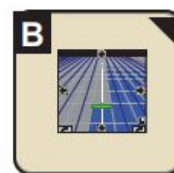
GreenStar (GS3)

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692279379982 -30-21SEP23-2/5

3. Επιλέξτε Καθοδήγηση.

PC582160 —UN—01AUG23



Καθοδήγηση

zb48j1t,1692279379982 -30-21SEP23-3/5

4. Επιλέξτε Ρυθμίσεις καθοδήγησης.

PC582161 —UN—01AUG23



Ρυθμίσεις καθοδήγησης

zb48j1t,1692279379982 -30-21SEP23-4/5

5. Επιλέξτε τη λειτουργία Εύρεσης σειράς από τη Λειτουργία ιχνηλάτησης.

PC590595 —UN—17AUG23



Λειτουργία Εύρεσης σειράς από Λειτουργία ιχνηλάτησης

6. Μεταβείτε στην Προβολή. Επιλέξτε Ορισμός σειράς.

zb48j1t,1692279379982 -30-21SEP23-5/5

Εναλλαγή ίχνους καθοδήγησης

Ανατρέξτε στο τμήμα Καθοδήγηση στο Εγχειρίδιο χειριστή της οθόνης GreenStar 3 2630.

zb48j1t,1692279221665 -30-22AUG23-1/1

Ίχνος τάφρου

Τα Surface Water Pro και AutoTrac χρησιμοποιούνται μαζί για τη δημιουργία ίχνους καθοδήγησης αναχώματος.

Ανατρέξτε στο τμήμα Τάφρος στο Εγχειρίδιο χειριστή του SurfaceWater Pro (OMPC21751).

zb48j1t,1692279337562 -30-22AUG23-1/1

Ίχνος αναχώματος

Τα Surface Water Pro και AutoTrac χρησιμοποιούνται μαζί για τη δημιουργία ίχνους καθοδήγησης αναχώματος.

Ανατρέξτε στο τμήμα Ανάχωμα στο Εγχειρίδιο χειριστή του SurfaceWater Pro (OMPC21751).

zb48j1t,169227930350 -30-22AUG23-1/1

Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης

Αρχή λειτουργίας

Η λειτουργία ευθύγραμμου ίχνους καθοδήγησης βοηθάει στην οδήγηση του μηχανήματος σε ευθείες παράλληλες διαδρομές. Ορίστε πρώτα ένα ίχνος καθοδήγησης 0 (διαδρομή αναφοράς) χρησιμοποιώντας τις μεθόδους ορισμού του ίχνους καθοδήγησης 0. Αφού ορίσετε το ίχνος 0, θα δημιουργηθούν όλα τα περάσματα από τον αγρό. Μπορείτε να χρησιμοποιήσετε τα περάσματα που θα δημιουργηθούν για να λειτουργήσετε τη χειροκίνητη καθοδήγηση ή το AutoTrac. Κάθε πέραςμα δημιουργείται βάσει του αρχικού περάσματος, ώστε να διασφαλίζεται ότι τα σφάλματα διεύθυνσης δεν θα αναπαραχθούν σε ολόκληρο τον αγρό.

Τα περάσματα είναι πανομοιότυπα αντίγραφα του αρχικού περάσματος.

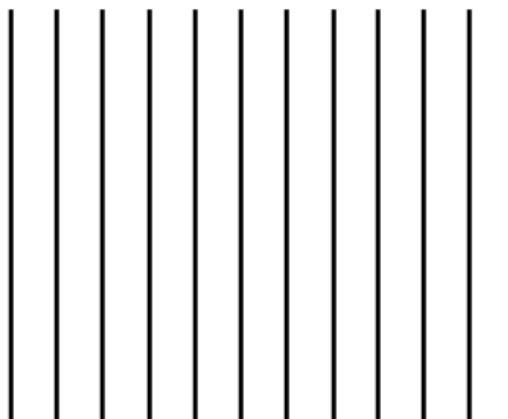
ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Οι όροι "ίχνος καθοδήγησης" και "γραμμή AB" χρησιμοποιούνται εναλλακτικά. Το ίχνος 0 είναι το ίχνος που ορίζεται από τον χειριστή και το σημείο αναφοράς στο οποίο βασίζονται όλα τα παράλληλα περάσματα από τον αγρό.

Η απόσταση μεταξύ των παράλληλων περασμάτων είναι η απόσταση ίχνων που έχετε ορίσει στον Οδηγό ρύθμισης.

Δημιουργία νέου ευθύγραμμου ίχνους

Υπάρχουν αρκετές μέθοδοι ορισμού του ίχνους 0:

- A + B - Ορίστε το ίχνος καθοδήγησης 0 οδηγώντας με το μηχανήμα.
- A + Αυτόματο B - Ορίστε το ίχνος καθοδήγησης 0 οδηγώντας με το μηχανήμα.
- A + Κατεύθυνση πορείας - Ορίστε το ίχνος καθοδήγησης 0 οδηγώντας το μηχανήμα στο σημείο A και εισάγοντας μια προκαθορισμένη τιμή κατεύθυνσης πορείας.



Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης

- Γεωγραφικό πλάτος/μήκος — Ορίστε το ίχνος καθοδήγησης 0 εισάγοντας τις προκαθορισμένες τιμές συνεταταγμένων του γεωγραφικού πλάτους και μήκους για τα σημεία A και B.
- Γεωγραφικό πλάτος/μήκος + Κατεύθυνση — Ορίστε το ίχνος καθοδήγησης 0 εισάγοντας τις προκαθορισμένες τιμές γεωγραφικού πλάτους και μήκους για το σημείο A και μια προκαθορισμένη τιμή κατεύθυνσης πορείας.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Μπορείτε να ορίσετε το ίχνος καθοδήγησης 0 κατά την εκτέλεση μιας λειτουργίας (π.χ. φύτευση), αλλά μερικά χαρακτηριστικά δεν θα είναι διαθέσιμα κατά τη δημιουργία του ίχνους.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Συνιστάται η δημιουργία ίχνους καθοδήγησης μήκους 3 m (10 ft) για μη αυτόματη λειτουργία και μήκους 15 m (45 ft) για αυτόματη λειτουργία.

zb48j1t,1692099757967 -30-17SEP23-1/9

Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης

PC582158 —UN—01AUG23

1. Επιλέξτε Μενού.



Μενού

zb48j1t,1692099757967 -30-17SEP23-2/9

2. Επιλέξτε GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



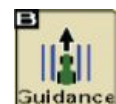
GreenStar (GS3)

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692099757967 -30-17SEP23-3/9

3. Επιλέξτε Καθοδήγηση.

PC590571 —UN—17AUG23



Καθοδήγηση

zb48j1t,1692099757967 -30-17SEP23-4/9

4. Επιλέξτε Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης από τη Λειτουργία ιχνηλάτησης.
5. Επιλέξτε το όνομα του ευθύγραμμου ίχνους από το Όνομα ίχνους καθοδήγησης. Εάν δεν εμφανίζεται κανένα όνομα, δημιουργήστε ένα επιλέγοντας Νέο ίχνος καθοδήγησης.

PC590564 —UN—17AUG23



Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης από Λειτουργία ιχνηλάτησης

zb48j1t,1692099757967 -30-17SEP23-5/9

6. Επιλέξτε Ορισμός A.

PC590568 —UN—17AUG23



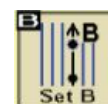
Ορισμός A

zb48j1t,1692099757967 -30-17SEP23-6/9

7. Ρυθμίστε τον Ορισμό B χρησιμοποιώντας μία από τις τρεις επιλογές:

PC590569 —UN—17AUG23

- a. Για να ορίσετε μη αυτόματα το σημείο B, οδηγήστε στην επιθυμητή τοποθεσία στον αγρό για να δημιουργήσετε το σημείο B και επιλέξτε "Ορισμός B". Η ελάχιστη απόσταση είναι 3 m (10 πόδια). Συνιστάται να ορίσετε το σημείο B στο πιο



Ορισμός B

απομακρυσμένο άκρο του αγρού για να ορίσετε την επιθυμητή κατεύθυνση.

zb48j1t,1692099757967 -30-17SEP23-7/9

- b. Για να ορίσετε αυτόματα το σημείο B, επιλέξτε "Αυτόματος ορισμός B" οποιαδήποτε στιγμή. Το σημείο B θα οριστεί αυτόματα όταν το όχημα μετακινηθεί 15 m (45 πόδια) μακριά από το σημείο A. Αυτή η μέθοδος υπολογίζει το σημείο B βάσει των τελευταίων πέντε σημείων δεδομένων που ελήφθησαν από τη διανυθείσα απόσταση των 15 m (45 ft) και ενώνει γραμμικά τα σημεία με τον καλύτερο δυνατό τρόπο για να καθορίσει μια κατεύθυνση.

PC590570 —UN—17AUG23



Αυτόματος ορισμός B

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692099757967 -30-17SEP23-8/9

- c. Για να ορίσετε το σημείο B εισάγοντας την κατεύθυνση πορείας, επιλέξτε Ορισμός κατεύθυνσης πορείας.

Εισαγάγετε την επιθυμητή γραμμή κατεύθυνσης με το αριθμητικό πληκτρολόγιο και αποθηκεύστε την τιμή επιλέγοντας "Αποδοχή".

Η τιμή 0.000 δείχνει τον Βορρά, η τιμή 90.000 δείχνει την Ανατολή, η τιμή 180.000 δείχνει τον Νότο και η τιμή 270.000 δείχνει τη Δύση.

8. Για να ακυρώσετε τη ρύθμιση οποιαδήποτε στιγμή και να επιστρέψετε στη Ρύθμιση καθοδήγησης, επιλέξτε Άκυρο.

PC590572 —UN—17AUG23



Κατεύθυνση πορείας

Έτσι, ορίζεται το ίχνος 0 και δημιουργούνται αυτόματα τα παράλληλα ίχνη.

zb48j1t,1692099757967 -30-17SEP23-9/9

Προσαρμοζόμενες καμπύλες

Αρχή λειτουργίας

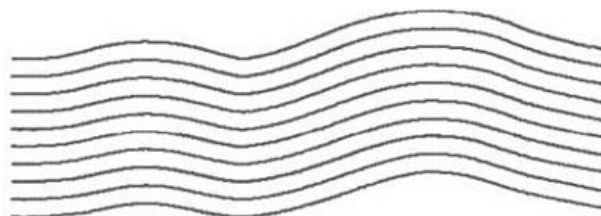
Η προσαρμοζόμενη καμπύλη επιτρέπει στον χειριστή να καταγράψει μια καμπυλωτή διαδρομή κατά τη μη αυτόματη οδήγηση του μηχανήματος. Αφού ολοκληρώσει την καταγραφή του πρώτου καμπυλωτού περάσματος και στρίψει το μηχάνημα, ο χειριστής μπορεί να χρησιμοποιήσει τη λειτουργία Parallel Tracking ή να ενεργοποιήσει το AutoTrac, μόλις εμφανιστεί η αναπαραχθείσα διαδρομή. Το μηχάνημα θα οδηγηθεί κατά μήκος των επακόλουθων περασμάτων, που βασίζονται στο προηγούμενο καταγεγραμμένο πέρασμα. Κάθε πέρασμα δημιουργείται βάσει του αρχικού περάσματος, ώστε να διασφαλίζεται ότι τα σφάλματα διεύθυνσης δεν θα αναπαραχθούν σε ολόκληρο τον αγρό. Τα περάσματα δεν είναι πανομοιότυπα αντίγραφα του αρχικού περάσματος. Η καμπύλη του περάσματος αλλάζει προκειμένου να διατηρείται το σφάλμα από πέρασμα σε πέρασμα. Εάν είναι απαραίτητο, ο χειριστής μπορεί να αλλάξει τη διαδρομή καμπύλης σε οποιοδήποτε σημείο του αγρού, οδηγώντας το όχημα εκτός της αναπαραχθείσας διαδρομής.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Η παράλειψη περάσματος δεν είναι διαθέσιμη στη λειτουργία προσαρμοσμένων καμπυλών.

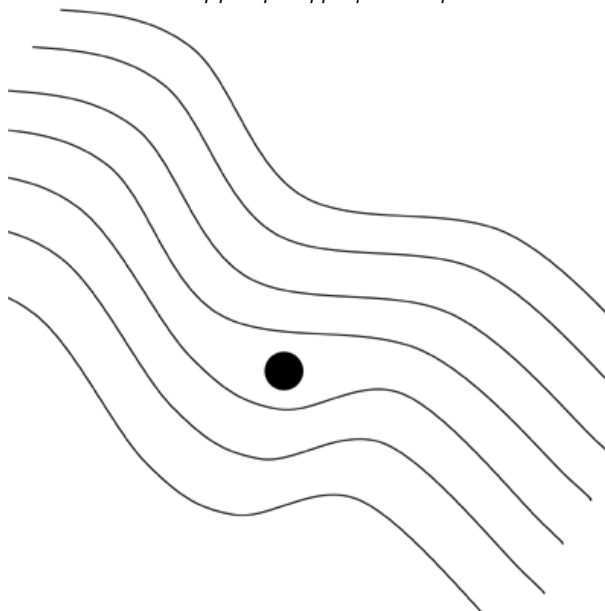
Η καμπυλότητα της διαδρομής αλλάζει, καθώς οι επακόλουθες διαδρομές γίνονται περισσότερο κυρτές ή κοίλες.

Η λειτουργία ίχνους καθοδήγησης προσαρμοζόμενης καμπύλης επιτρέπει στον χειριστή να οδηγήσει και να καθοδηγηθεί κατά μήκος ποικίλων μοτίβων στον αγρό.

PC9028 —UN—16APR06



Λειτουργία προσαρμοσμένων καμπυλών



Λειτουργία προσαρμοσμένων καμπυλών

PC9028 —UN—17APR06

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692100048683 -30-19SEP23-1/8

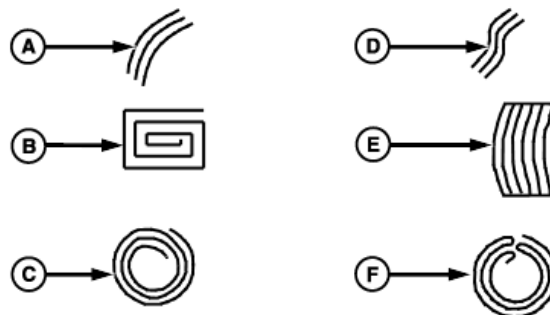
Μοτίβα καθοδήγησης

Ακολουθούν τα διάφορα μοτίβα αγρού:

- Απλή καμπύλη
- Καμπύλη S
- Οριοθετημένο
- Ιπποδρόμιο
- Σπειροειδές
- Κύκλος

Λειτουργία Αλλαγής ίχνους

Η χρήση της μετατόπισης ίχνους δεν συνιστάται όταν χρησιμοποιείται ίχνος καθοδήγησης καμπύλης. Η μετατόπιση ίχνους δεν αντισταθμίζει την εγγενή παρέκκλιση του GPS στη λειτουργία ίχνους καθοδήγησης καμπύλης.



Διαδρομές

A—Απλή καμπύλη
B—Οριοθετημένο
C—Σπειροειδές

D—Καμπύλη S
E—Ιπποδρόμιο
F—Κύκλος

zb48j1t,1692100048683 -30-19SEP23-2/8

PC9032 —UN—17APR06

Δημιουργία νέου προσαρμοσμένου ίχνους καμπύλης

PC582158 —UN—01AUG23

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Δεν απαιτείται η ρύθμιση πελάτη, φάρμας και αγρού για τη λειτουργία του ίχνους καθοδήγησης προσαρμοζόμενης καμπύλης, καθώς μπορεί να αποθηκευτεί μόνο ένα καθολικό ίχνος καθοδήγησης προσαρμοζόμενης καμπύλης.



Μενού

1. Επιλέξτε Μενού.

zb48j1t,1692100048683 -30-19SEP23-3/8

2. Επιλέξτε GreenStar (GS3)

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692100048683 -30-19SEP23-4/8

3. Επιλέξτε Καθοδήγηση.

PC590571 —UN—17AUG23



Καθοδήγηση

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692100048683 -30-19SEP23-5/8

4. Επιλέξτε Προσαρμοζόμενες καμπύλες από τη Λειτουργία ιχνηλάτησης.
5. Επιλέξτε το όνομα των προσαρμοζόμενων καμπυλών από το Όνομα ίχνους καθοδήγησης. Εάν δεν εμφανίζεται κανένα όνομα, δημιουργήστε ένα νέο επιλέγοντας Νέο ίχνος καθοδήγησης.
6. Οδηγήστε στην επιθυμητή τοποθεσία στον αγρό για την έναρξη του ίχνους.
7. Ξεκινήστε την καταγραφή. Επιλέξτε το κουμπί Καταγραφή.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Η καταγραφή προσαρμοζόμενης καμπύλης είναι απενεργοποιημένη, όταν είναι ενεργοποιημένη η λειτουργία επανάληψης. Όταν καταγράφετε νέες διαδρομές (π.χ. φύτευση), η λειτουργία επανάληψης δεν πρέπει να είναι επιλεγμένη

PC590566 —UN—17AUG23



Προσαρμοζόμενες καμπύλες από Λειτουργία ιχνηλάτησης

(δηλ. απενεργοποιημένη). Όταν οδηγείτε σε υπάρχουσες διαδρομές (π.χ. ψεκασμός, θερισμός), η λειτουργία επανάληψης πρέπει να είναι επιλεγμένη (δηλ. ενεργοποιημένη).

Η λειτουργία επανάληψης είναι απενεργοποιημένη από προεπιλογή.

8. Η καταγραφή αντικαθίσταται από τα ακόλουθα μετά την επιλογή τους:
 - a. Παύση

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692100048683 -30-19SEP23-6/8

b. Διακοπή

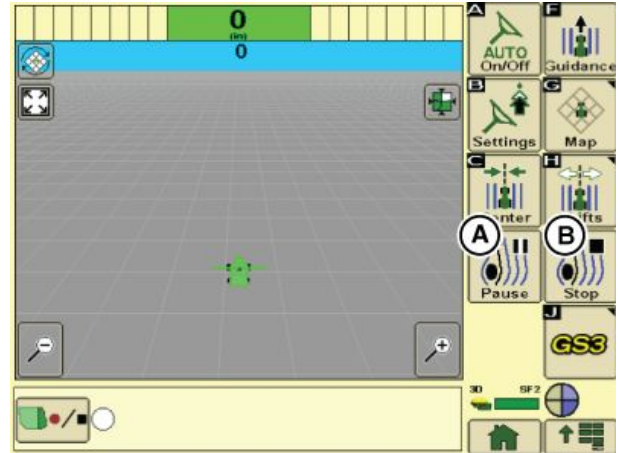
ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Η καταγραφή πρέπει να απενεργοποιείται μόνο όταν το μηχάνημα οδηγείται εκτός του κανονικού μοτίβου του αγρού (π.χ. για επαναπλήρωση ψεκαστήρα, φυτευτή) ή εάν ο χειριστής δεν θέλει να καταγράψει τις στροφές στο τέρμα του αγρού.

9. Οδηγήστε το μηχάνημα κατά μήκος του αρχικού περάσματος. Θα εμφανιστεί ένα μπλε ίχνος καθοδήγησης στον χάρτη.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Όταν οδηγείτε ευθεία, η καταγεγραμμένη διαδρομή ενδέχεται να μη φαίνεται πίσω από το μηχάνημα στην οθόνη. Η διαδρομή θα εμφανιστεί όταν στρίψει το μηχάνημα.

Η λευκή γραμμή πλοήγησης ΔΕΝ θα εμφανιστεί μέχρι να φτάσετε στο τέρμα του περάσματος και να στρίψετε το μηχάνημα. Αφού στρίψετε το μηχάνημα, το σύστημα θα καθορίσει τη διαδρομή που θα ακολουθήσει. Το σύστημα εντοπίζει ένα ευθύγραμμο τμήμα που είναι παράλληλο και εντός του 1/2 έως 1-1/2 της απόστασης ιχνών. Θα εμφανιστεί η προβλεπόμενη διαδρομή, βάσει της οποίας μπορεί να πλοηγηθεί ο χειριστής. Οδηγήστε το όχημα κατά μήκος της επιθυμητής διαδρομής.

10. Στρίψτε το μηχάνημα στο τέλος του πρώτου περάσματος και θα δημιουργηθεί μια λευκή γραμμή πλοήγησης για το επόμενο πέρασμα. Μπορεί να χρειαστούν μερικά δευτερόλεπτα για να εμφανιστεί η γραμμή πλοήγησης.
11. Αφού εμφανιστεί η λευκή γραμμή πλοήγησης για το προβλεπόμενο πέρασμα, πατήστε το διακόπτη επαναφοράς (μόνο στο σύστημα AutoTrac) στο μηχάνημα και το μηχάνημα θα κατευθυνθεί αυτόματα προς το συγκεκριμένο πέρασμα. Για μη αυτόματη καθοδήγηση, ακολουθήστε τη λευκή επισημασμένη γραμμή πλοήγησης.



Σελίδα ρύθμισης προσαρμοζόμενων καμπυλών

A—Παύση

B—Διακοπή

12. Όταν φτάσετε στο τέλος του αγρού, επιλέξτε Διακοπή καταγραφής (B).

ΣΗΜΑΝΤΙΚΟ: ΔΙΑΚΟΨΤΕ την καταγραφή πριν μπειτε στον επόμενο αγρό. Εάν δεν το κάνετε, μπορεί να γίνει διαγραφή των δεδομένων προσαρμοζόμενης καμπύλης από τον τελευταίο αγρό πριν από την καταγραφή των δεδομένων προσαρμοζόμενης καμπύλης στον επόμενο αγρό.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Τα αποθηκευμένα δεδομένα ίχνους καθοδήγησης προσαρμοζόμενης καμπύλης εκχωρούνται στον επιλεγμένο πελάτη, φάρμα και αγρό. Παραμένουν αποθηκευμένα στην εσωτερική μνήμη της οθόνης, έως ότου τα διαγράψει ο χρήστης, και μπορούν να μεταφερθούν σε άλλη οθόνη.

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692100048683 -30-19SEP23-7/8

PC590589 — UN — 17AUG23

Καταγραφή ευθείας διαδρομής ή πλοήγησης γύρω από εμπόδια

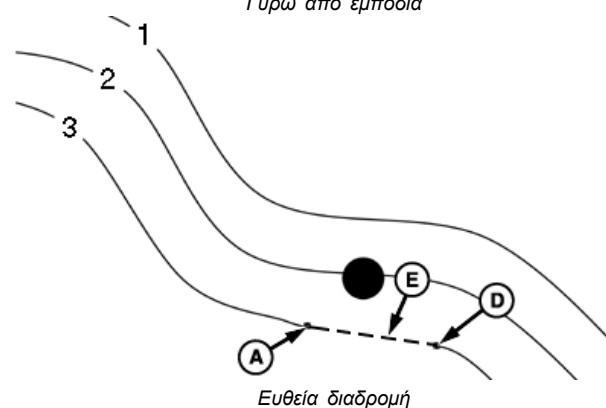
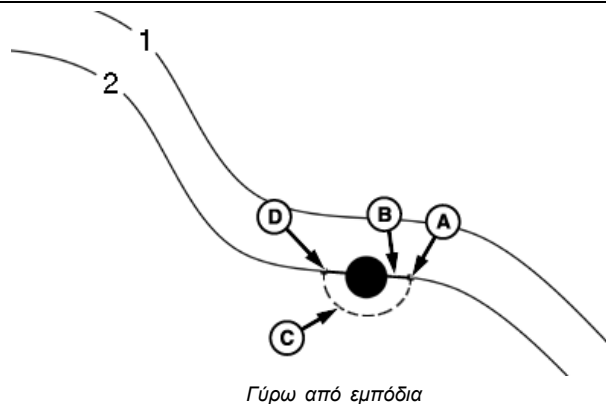
1. Ξεκινήστε την καταγραφή.
2. Επιλέξτε Παύση καταγραφής για να διακόψετε προσωρινά την καταγραφή της διαδρομής του οχήματος.
3. Επιλέξτε Καταγραφή για να ξεκινήσει ξανά η καταγραφή της προσαρμοζόμενης καμπύλης.

Η απόσταση από το σημείο όπου έγινε ΠΑΥΣΗ της καταγραφής μέχρι το σημείο που έγινε ΑΝΑΙΡΕΣΗ ΠΑΥΣΗΣ εμφανίζεται με μια ευθεία γραμμή. Αυτή η διαδικασία μπορεί να φανεί χρήσιμη όταν υπάρχει ένα μεγάλο ευθύ τμήμα διαδρομής ή κατά την πλοήγηση γύρω από εμπόδια.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Το μακρύτερο τμήμα γεφύρωσης (το ευθύγραμμο τμήμα που δημιουργείται μεταξύ της ΠΑΥΣΗΣ και της ΕΠΑΝΕΝΑΡΞΗΣ) που μπορεί να δημιουργηθεί είναι 0,8 km (0.5 miles) (2640 ft). Στις μεγαλύτερες αποστάσεις, το ευθύγραμμο τμήμα δεν φτάνει μέχρι τέλους, με αποτέλεσμα να δημιουργείται ένα κενό στη διαδρομή.

A—ΠΑΥΣΗ καταγραφής
B—Το τμήμα γεφύρωσης δημιουργείται για να συνδέσει δύο σημεία
C—Η διαδρομή του τρακτέρ δεν καταγράφεται κατά την παύση

D—ΑΝΑΙΡΕΣΗ ΠΑΥΣΗΣ καταγραφής
E—Η διαδρομή καταγράφηκε ως ευθεία γραμμή μεταξύ των σημείων A και D



PC9284 —UN—29JUL06

PC9285 —UN—08AUG06

zb48j1t,1692100048683 -30-19SEP23-8/8

Καμπύλες AB

Αρχή λειτουργίας

Η λειτουργία καμπυλών AB επιτρέπει στον χειριστή να οδηγεί το μηχάνημα σε παράλληλα καμπυλωτά περάσματα, τα άκρα των οποίων συμπίπτουν με κάποιο από τα άκρα του αγρού. Τα ίχνη καθοδήγησης θα είναι παράλληλα με το ίχνος σε κάθε κατεύθυνση και θα δημιουργηθούν με βάση το αρχικό ίχνος, ώστε να διασφαλίζεται ότι τα σφάλματα διεύθυνσης δεν θα αναπαράχθουν σε ολόκληρο τον αγρό.

Το ίχνος 0 είναι το ίχνος αναφοράς στο οποίο βασίζονται όλα τα επόμενα περάσματα καμπύλης στον αγρό. Αφού δημιουργηθεί η πρώτη καμπύλη AB (ίχνος 0), θα παραχθούν 4 ίχνη. Το σύστημα θα συνεχίσει να παράγει επιπλέον περάσματα, κάθε φορά που το μηχάνημα περνάει από το τελευταίο πέρασμα που εμφανίζεται στην οθόνη.

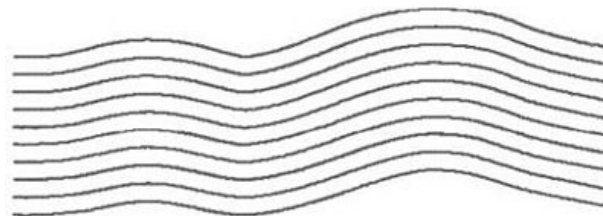
ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Στη λειτουργία καμπυλών AB υπάρχει δυνατότητα παράλειψης περάσματος.

Πληροφορίες δημιουργίας καμπύλης διαδρομής AB

— Καθώς το σύστημα παράγει τα αρχικά περάσματα μετά την καταγραφή του ίχνους 0 ή όταν παράγει τα επιπλέον περάσματα, εμφανίζεται το κείμενο "Δημιουργία καμπύλης AB" στην προβολή προοπτικής. Σε αυτό το διάστημα, δεν θα μπορείτε να βγείτε εκτός ίχνους σε οποιαδήποτε διαδρομή.

Όρια δημιουργίας καμπύλης AB — Η αρχικά καταγεγραμμένη καμπύλη AB πρέπει να έχει μήκος τουλάχιστον 10 ποδιών για να θεωρείται έγκυρη και να μπορεί να χρησιμοποιηθεί για καθοδήγηση. Για να αρχίσει το σύστημα να δημιουργεί καμπυλωτές διαδρομές, το όχημα πρέπει να είναι εντός 400 m (0.25 miles) από το σημείο όπου καταγράφηκε το Ίχνος 0. Εάν το όχημα βρίσκεται εκτός αυτού του ορίου, μπορεί να χρειαστούν αρκετά λεπτά προκειμένου να δημιουργηθεί μια διαδρομή

PC9028 —UN—16APR06



Λειτουργία καμπυλών AB

που να εμφανίζεται στην οθόνη. Σε αυτό το διάστημα, στην οθόνη εμφανίζεται το μήνυμα "Δημιουργία καμπύλης AB".

Πολλαπλές καμπύλες AB σε έναν αγρό — Ένας αγρός μπορεί να περιέχει πολλαπλές διαδρομές καμπύλης AB. Κάθε καμπύλη AB για έναν αγρό πρέπει να καταγράφεται και να έχει μοναδικό όνομα.

Αρίθμηση ιχνών — Γίνεται αρίθμηση των ιχνών, ώστε να μπορείτε να παραλείπετε περάσματα και να διευκολύνετε κατά την εύρεση περασμάτων. Η επικέτα κατεύθυνσης (B, N, A ή Δ) ορίζεται από την κατεύθυνση που καθορίζεται μεταξύ του πρώτου και τελευταίου σημείου της καμπύλης.

Η καμπυλότητα της διαδρομής αλλάζει, καθώς οι επακόλουθες διαδρομές γίνονται περισσότερο κυρτές ή κοίλες.

Δημιουργία νέου ίχνους καμπύλης AB

Χρησιμοποιήστε την ακόλουθη διαδικασία για να ορίσετε την πρώτη καμπύλη AB (ίχνος 0), στην οποία θα βασίζονται όλα τα επόμενα περάσματα καμπύλης στον αγρό.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Μπορείτε να καταγράψετε πολλές καμπύλες AB ανά αγρό. Πρέπει να τις ονομάσετε και να τις καταγράψετε χωριστά.

zb48j1t,1692100403680 -30-17SEP23-1/7

1. Επιλέξτε Μενού.

PC582158 —UN—01AUG23



Μενού

zb48j1t,1692100403680 -30-17SEP23-2/7

2. Επιλέξτε GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692100403680 -30-17SEP23-3/7

3. Επιλέξτε Καθοδήγηση.

PC590571 —UN—17AUG23



Καθοδήγηση

zb48j1t,1692100403680 -30-17SEP23-4/7

4. Επιλέξτε Καμπύλες AB από τη Λειτουργία ιχνηλάτησης.

PC590565 —UN—17AUG23



Καμπύλες AB από Λειτουργία ιχνηλάτησης

5. Επιλέξτε το όνομα καμπύλων AB από το Όνομα ίχνους καθοδήγησης. Εάν δεν εμφανίζεται κανένα όνομα, δημιουργήστε ένα νέο επιλέγοντας Νέο ίχνος καθοδήγησης.

6. Οδηγήστε στην επιθυμητή τοποθεσία στον αγρό για την έναρξη του ίχνους.

7. Ξεκινήστε την καταγραφή. Επιλέξτε το κουμπί Καταγραφή.

8. Η καταγραφή αντικαθίσταται από τα ακόλουθα μετά την επιλογή τους:

a. Παύση

zb48j1t,1692100403680 -30-17SEP23-5/7

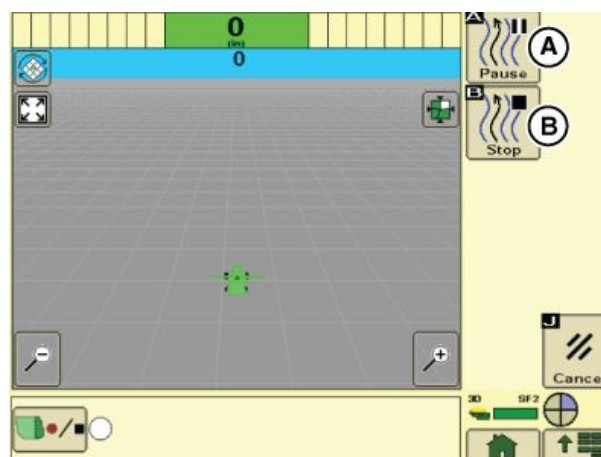
b. Διακοπή

9. Οδηγήστε το μηχάνημα κατά μήκος του αρχικού περάσματος. Θα εμφανιστεί ένα μπλε ίχνος καθοδήγησης στον χάρτη.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Όταν οδηγείτε ευθεία, η καταγεγραμμένη διαδρομή ενδέχεται να μη φαίνεται πίσω από το μηχάνημα στην οθόνη. Η διαδρομή θα εμφανιστεί όταν στρίψει το μηχάνημα.

10. Πατήστε Διακοπή καταγραφής (B) στο τέλος του περάσματος και το ίχνος καθοδήγησης θα αποθηκευτεί στη μνήμη.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Εάν χαθεί το σήμα GPS κατά την καταγραφή, διακόπτεται η καταγραφή και αποθηκεύεται η καμπύλη AB που έχει καταγραφεί μέχρι εκείνο το σημείο. Εάν η καμπύλη AB δεν είναι αυτή που ήθελε ο χειριστής, μπορεί να διαγραφεί χρησιμοποιώντας το κουμπί Διαγραφή ίχνους καθοδήγησης στη σελίδα Ρύθμιση ίχνους καθοδήγησης.



Σελίδα ορισμού καμπύλης AB

A—Παύση

B—Διακοπή

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692100403680 -30-17SEP23-6/7

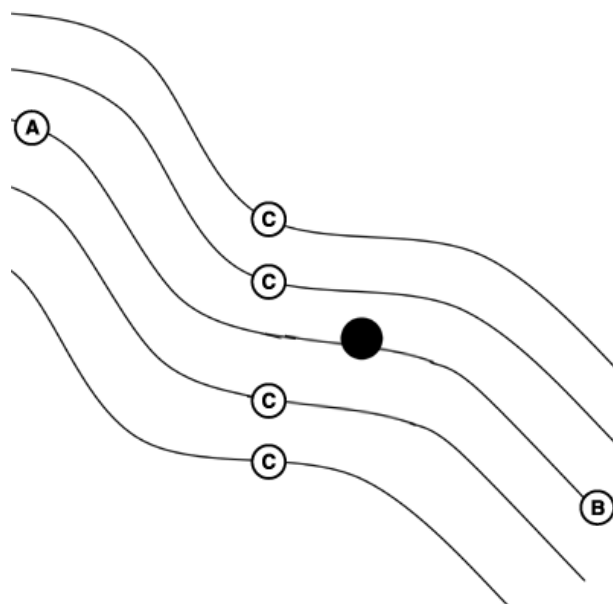
PC590590 —UN—17AUG23

Καταγραφή ευθείας διαδρομής ή πλοήγηση γύρω από εμπόδια

1. Ξεκινήστε την καταγραφή καμπυλών AB.
2. Επιλέξτε Παύση καταγραφής για να διακόψετε προσωρινά την καταγραφή της διαδρομής του οχήματος.
3. Επιλέξτε Καταγραφή καμπυλών AB για να ξεκινήσει ξανά η καταγραφή της καμπύλης AB.

Η απόσταση από το σημείο όπου έγινε παύση της καταγραφής μέχρι το σημείο που έγινε επανέναρξη εμφανίζεται με μια ευθεία γραμμή. Αυτή η διαδικασία μπορεί να φανεί χρήσιμη όταν υπάρχει ένα μεγάλο ευθύ τμήμα διαδρομής ή κατά την πλοήγηση γύρω από εμπόδια.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Το μακρύτερο τμήμα γεφύρωσης (το ευθύγραμμο τμήμα ανάμεσα στο σημείο παύσης και στο σημείο αναίρεσης παύσης) που μπορεί να δημιουργηθεί είναι μια απόσταση 0,8 km (0,5 μιλίου) (2640 ft). Στις μεγαλύτερες αποστάσεις, το ευθύγραμμο τμήμα δεν φτάνει μέχρι τέλους, με αποτέλεσμα να δημιουργείται ένα κενό στη διαδρομή.



Πλοήγηση γύρω από εμπόδια

A—Παύση πριν από εμπόδιο
B—Επαναφορά μετά από εμπόδιο

C—Διαδρομές που δημιουργούνται από το Ίχνος 0

PC9030C—UN—27OCT06

zb48j1t,1692100403680 -30-17SEP23-7/7

Κυκλικό ίχνος

PC582158 —UN—01AUG23

Αρχή λειτουργίας

Το κυκλικό ίχνος βοηθάει τους χειριστές να οδηγούν σε ομόκεντρους κύκλους σε αγρούς με κυκλική άρδευση. Οι χειριστές μπορούν να δημιουργήσουν έναν αρχικό κύκλο χρησιμοποιώντας μια ποικιλία διαφορετικών μεθόδων. Αφού οριστεί ο αρχικός κύκλος, δημιουργούνται οι επόμενοι κύκλοι στον αγρό.

Η λειτουργία κυκλικού ίχνου μπορεί να χρησιμοποιηθεί κατά τη μη αυτόματη καθοδήγηση. Ωστόσο, για να λειτουργήσει το σύστημα AutoTrac σε λειτουργία κυκλικού ίχνου απαιτείται ενεργοποίηση AutoTrac και Pivot Pro. Η ενεργοποίηση Pivot Pro είναι διαθέσιμη μόνο στη Βόρεια Αμερική.

Οι συντεταγμένες γεωγραφικού πλάτους και μήκους για το κέντρο του κύκλου αποθηκεύονται και συσχετίζονται με ένα όνομα αγρού. Εάν δεν υπάρχει επιλεγμένος αγρός κατά τον καθορισμό του κέντρου του κύκλου, θα αποθηκευτούν τα καθολικά κέντρα κύκλων. Μπορείτε να ανακτήσετε τα κέντρα κύκλων για μελλοντική χρήση.

Δημιουργία νέου κυκλικού ίχνου

1. Επιλέξτε Μενού.



Μενού

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692100524545 -30-17SEP23-1/6

2. Επιλέξτε GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692100524545 -30-17SEP23-2/6

3. Επιλέξτε Καθοδήγηση.

PC590571 —UN—17AUG23



Καθοδήγηση

zb48j1t,1692100524545 -30-17SEP23-3/6

4. Επιλέξτε Κυκλικό ίχνος από τη Λειτουργία ιχνηλάτησης.

PC590567 —UN—17AUG23



Κυκλικό ίχνος από τη Λειτουργία ιχνηλάτησης

5. Επιλέξτε το όνομα κυκλικού ίχνους από το Όνομα ίχνους καθοδήγησης. Εάν δεν εμφανίζεται κανένα όνομα, δημιουργήστε ένα νέο επιλέγοντας Νέο ίχνος καθοδήγησης.

6. Οδηγήστε στην επιθυμητή τοποθεσία στον αγρό για την έναρξη του ίχνους.

Μέθοδος οδήγησης σε κύκλο

Κυκλική οδήγηση — Δημιουργεί ένα κυκλικό ίχνος όταν ο χειριστής έχει διανύσει τουλάχιστον το 10 τοις εκατό του

επιθυμητού κύκλου. Για βέλτιστο υπολογισμό του κέντρου του κύκλου και ίχνος μεγαλύτερης ακρίβειας συνιστάται ο χειριστής να οδηγήσει το μηχάνημα σε ολόκληρο τον κύκλο.

1. Οδηγήστε στο επιθυμητό σημείο στον αγρό για να δημιουργήσετε ένα κυκλικό πέρασμα.

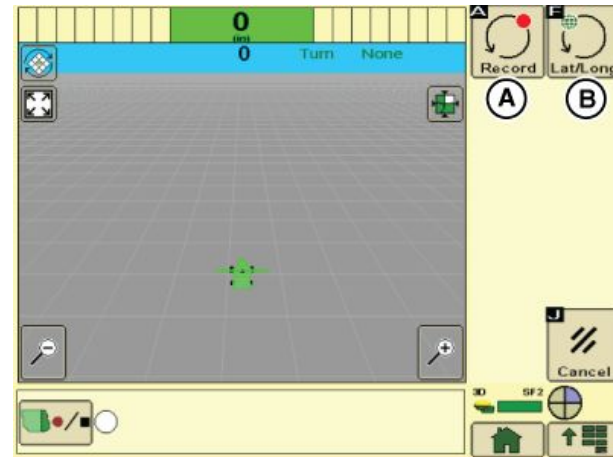
zb48j1t,1692100524545 -30-17SEP23-4/6

2. Επιλέξτε την καταγραφή (A) για να οδηγήσετε το κυκλικό ίχνος.
3. Επιλέξτε Διακοπή καταγραφής κύκλου. Τα κυκλικά ίχνη δημιουργούνται αυτόματα με βάση την απόσταση ίχνων που έχετε ορίσει κατά τη ρύθμιση.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Η διακοπή της καταγραφής κύκλου θα εμφανιστεί όταν έχετε διανύσει ένα επαρκές μέρος του κύκλου για να είναι δυνατός ο υπολογισμός του κεντρικού σημείου.

A—Καταγραφή

B—Γεωγρ. πλάτος/μήκος



Σελίδα ρύθμισης κυκλικού ίχνους

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692100524545 -30-17SEP23-5/6

PC590591 —UN—17AUG23

Μέθοδος γεωγραφικού πλάτους/μήκους

1. Επιλέξτε το γεωγραφικό πλάτος/μήκος (B) του ίχνους καθοδήγησης.
2. Εισαγάγετε τις επιθυμητές τιμές γεωγραφικού πλάτους και μήκους σε δεκαδικούς αριθμούς. Όταν εμφανιστεί για πρώτη φορά η οθόνη εισαγωγής, εμφανίζονται οι προηγούμενες τιμές γεωγραφικού πλάτους και μήκους που είχαν συσχετισθεί με τον αγρό.
3. Αποθηκεύστε τις τιμές επιλέγοντας Αποδοχή (C). Τα κυκλικά ίχνη δημιουργούνται αυτόματα με βάση την απόσταση ιχνών που έχετε ορίσει κατά τη ρύθμιση.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Ίσως είναι απαραίτητο να ευθυγραμμίσετε το όχημα με το ίχνος του κεντρικού ιστού άξονα ή να χρησιμοποιήσετε τη μετατόπιση ίχνους κεντρικά για να ευθυγραμμίσετε τα ίχνη με το όχημα.

A—Γεωγραφικό πλάτος
B—Γεωγραφικό μήκος

C—Αποδοχή

Κεντρικό σημείο

zb48j1t,1692100524545 -30-17SEP23-6/6

PC590584 —UN—17AUG23

Εύρεση σειρών

PC582158 —UN—01AUG23

1. Επιλέξτε Μενού.



Μενού

zb48j1t,1692279954088 -30-17SEP23-1/3

2. Επιλέξτε GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692279954088 -30-17SEP23-2/3

3. Επιλέξτε Καθοδήγηση.
4. Επιλέξτε τη Λειτουργία εύρεσης σειράς από τη Λειτουργία ιχνηλάτησης.
5. Μεταβείτε στην Προβολή.
6. Επιλέξτε Ορισμός σειράς.

PC590571 —UN—17AUG23



Καθοδήγηση

zb48j1t,1692279954088 -30-17SEP23-3/3

Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης

PC28961 —UN—24APR23

1. Επιλέξτε Μενού.



Μενού

zb48j1t,1692106465016 -30-17SEP23-1/9

2. Επιλέξτε Καθοδήγηση AutoTrac.

PC28717 —UN—25AUG22



Καθοδήγηση AutoTrac

zb48j1t,1692106465016 -30-17SEP23-2/9

3. Επιλέξτε Ορισμός ίχνους καθοδήγησης.

PC590575 —UN—17AUG23



Ορισμός ίχνους καθοδήγησης

zb48j1t,1692106465016 -30-17SEP23-3/9

4. Επιλέξτε Νέο ίχνος καθοδήγησης, αν δεν υπάρχει διαθέσιμο ίχνος καθοδήγησης.

PC590576 —UN—17AUG23



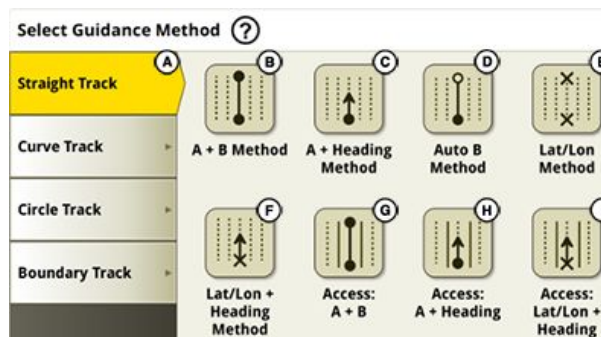
Νέο ίχνος καθοδήγησης

zb48j1t,1692106465016 -30-17SEP23-4/9

5. Επιλέξτε Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης (A). Επιλέξτε οποιαδήποτε μέθοδο από τις διαθέσιμες επιλογές.

A—Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης
B—Μέθοδος A + B
C—Μέθοδος A + κατεύθυνση πορείας
D—Μέθοδος αυτόματης ρύθμισης σημείου B
E—Μέθοδος γεωγραφικού πλάτους/μήκους

F—Μέθοδος γεωγραφικού πλάτους/μήκους + κατεύθυνσης
G—Πρόσβαση: A + B
H—Πρόσβαση: A + Κατεύθυνση πορείας
I—Πρόσβαση: Γεωγρ. πλάτος/μήκος + Κατεύθυνση πορείας



Επιλογές ευθύγραμμου ίχνους καθοδήγησης

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692106465016 -30-17SEP23-5/9

PC28845 —UN—22AUG23

6. Επιλέξτε το Όνομα ίχνους καθοδήγησης.

PC590577 —UN—17AUG23

Track Name

Track 1



Όνομα ίχνους

zb48j1t,1692106465016 -30-17SEP23-6/9

7. Επιλέξτε αγρό.

PC590578 —UN—17AUG23

Field

South 40



Αγρός

zb48j1t,1692106465016 -30-17SEP23-7/9

9. Επιλέξτε Ορισμός A.

PC590579 —UN—17AUG23

Set A

Ορισμός A

zb48j1t,1692106465016 -30-17SEP23-8/9

10. Επιλέξτε Ορισμός B.

PC590580 —UN—17AUG23

Set B

Ορισμός B

zb48j1t,1692106465016 -30-17SEP23-9/9

Ίχνος καμπύλης

PC28961 —UN—24APR23

1. Επιλέξτε Μενού.



Μενού

zb48j1t,1692108125002 -30-17SEP23-1/6

2. Επιλέξτε Καθοδήγηση AutoTrac.

PC28717 —UN—25AUG22



Καθοδήγηση AutoTrac

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692108125002 -30-17SEP23-2/6

3. Επιλέξτε Ορισμός ίχνους καθοδήγησης.

PC590575 —UN—17AUG23

Set Track

Ορισμός ίχνους καθοδήγησης

zb48j1t,1692108125002 -30-17SEP23-3/6

4. Επιλέξτε Νέο ίχνος καθοδήγησης, αν δεν υπάρχει διαθέσιμο ίχνος καθοδήγησης.

PC590576 —UN—17AUG23

+ New Track

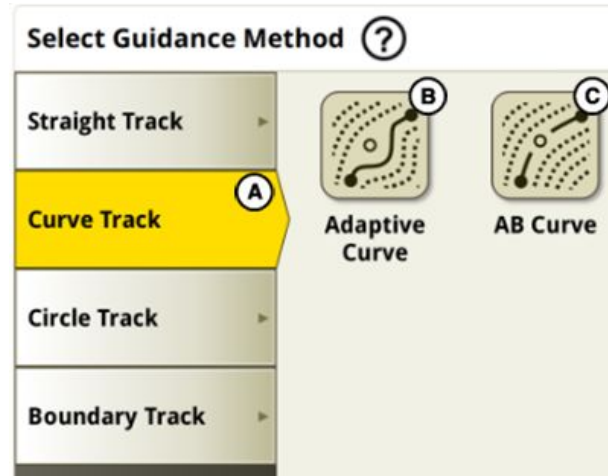
Νέο ίχνος καθοδήγησης

zb48j1t,1692108125002 -30-17SEP23-4/6

5. Επιλέξτε Ίχνος καθοδήγησης καμπύλης (A). Επιλέξτε οποιαδήποτε μέθοδο από τις διαθέσιμες επιλογές.
6. Οδηγήστε μέχρι το επιθυμητό σημείο στον αγρό.

A—Ίχνος καμπύλης
B—Προσαρμοσμένη καμπύλη

C—Καμπύλη AB



Επιλογές ίχνους καθοδήγησης καμπύλης

zb48j1t,1692108125002 -30-17SEP23-5/6

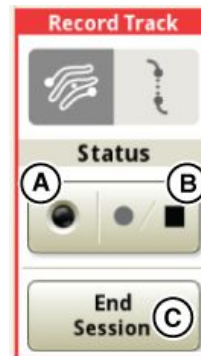
PC28846 —UN—22AUG23

7. Επιλέξτε Καταγραφή (A) για να ξεκινήσει η καταγραφή.
8. Επιλέξτε Λήξη περιόδου λειτουργίας (C) για να τερματιστεί η καταγραφή.
9. Επιλέξτε OK για να αποθηκεύσετε την περίοδο λειτουργίας ή Άκυρο για να επιστρέψετε στην περίοδο λειτουργίας καταγραφής καμπύλης.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Μόλις ολοκληρωθεί, μπορούν να προστεθούν επιπλέον τμήματα καμπύλης στην περίοδο λειτουργίας με την επεξεργασία του ίχνους καθοδήγησης.

A—Καταγραφή
B—Παύση/Διακοπή

C—Λήξη περιόδου σύνδεσης



Καταγραφή ίχνους καθοδήγησης

zb48j1t,1692108125002 -30-17SEP23-6/6

PC590588 —UN—17AUG23

Κυκλικό ίχνος

PC28961 —UN—24APR23

1. Επιλέξτε Μενού.



Μενού

zb48j1t,1692108138989 -30-17SEP23-1/7

2. Επιλέξτε Καθοδήγηση AutoTrac.

PC28717 —UN—25AUG22



Καθοδήγηση AutoTrac

zb48j1t,1692108138989 -30-17SEP23-2/7

3. Επιλέξτε Ορισμός ίχνους καθοδήγησης.

PC590575 —UN—17AUG23



Ορισμός ίχνους καθοδήγησης

zb48j1t,1692108138989 -30-17SEP23-3/7

4. Επιλέξτε Νέο ίχνος καθοδήγησης, αν δεν υπάρχει διαθέσιμο ίχνος καθοδήγησης.

PC590576 —UN—17AUG23



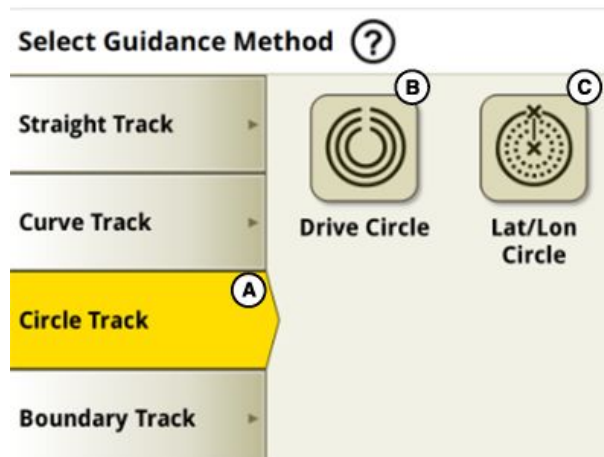
Νέο ίχνος καθοδήγησης

zb48j1t,1692108138989 -30-17SEP23-4/7

5. Επιλέξτε Κυκλικό ίχνος (A). Επιλέξτε οποιαδήποτε μέθοδο από τις διαθέσιμες επιλογές.

A—Κυκλικό ίχνος
B—Οδήγηση σε κύκλο

C—Κύκλος γεωγραφικού
πλάτους/μήκους



Επιλογές κυκλικού ίχνους

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692108138989 -30-17SEP23-5/7

PC28847 —UN—22AUG23

Οδήγηση σε κύκλο

1. Οδηγήστε στο επιθυμητό σημείο στον αγρό για να δημιουργήσετε ένα κυκλικό πέρασμα.
2. Επιλέξτε Έναρξη (A) για να καταγράψετε το νέο ίχνος καθοδήγησης.
3. Οδηγήστε στο επιθυμητό κυκλικό πέρασμα.
4. Επιλέξτε Τέλος (B) για να σταματήσετε την καταγραφή.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Η επιλογή Τέλος θα εμφανιστεί όταν έχετε διανύσει ένα επαρκές μέρος του κύκλου ώστε να είναι δυνατός ο υπολογισμός του κεντρικού σημείου.

A—Έναρξη
B—Τέλος

C—Άκυρο



Κυκλικό ίχνος οδήγησης

PC590587 —UN—17AUG23

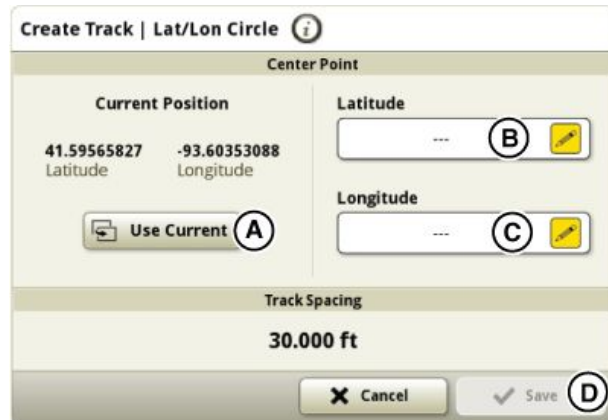
zb48j1t,1692108138989 -30-17SEP23-6/7

Κύκλος γεωγραφικού πλάτους/μήκους

1. Οδηγήστε στο επιθυμητό σημείο στον αγρό για να δημιουργήσετε ένα κυκλικό πέρασμα.
2. Επιλέξτε Χρήση τρέχοντος (A) αν το τρέχον γεωγραφικό πλάτος και μήκος είναι σωστό.
3. Επιλέξτε Γεωγραφικό πλάτος (B) και Γεωγραφικό μήκος (C).
4. Επιλέξτε Αποθήκευση (D).

A—Χρήση τρέχοντος
B—Γεωγραφικό πλάτος

C—Γεωγραφικό μήκος
D—Αποθήκευση



Γεωγραφικό πλάτος/μήκος κυκλικού ίχρους

PC590592 —UN—17AUG23

zb48j1t,1692108138989 -30-17SEP23-7/7

Εντοπισμός ορίου

PC28961 —UN—24APR23

1. Επιλέξτε Μενού.



Μενού

zb48j1t,1692108148895 -30-17SEP23-1/5

2. Επιλέξτε Καθοδήγηση AutoTrac.

PC28717 —UN—25AUG22



Καθοδήγηση AutoTrac

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692108148895 -30-17SEP23-2/5

3. Επιλέξτε Ορισμός ίχνους καθοδήγησης.

PC590575 —UN—17AUG23



Ορισμός ίχνους καθοδήγησης

zb48j1t,1692108148895 -30-17SEP23-3/5

4. Επιλέξτε Νέο ίχνος καθοδήγησης, αν δεν υπάρχει διαθέσιμο ίχνος καθοδήγησης.

PC590576 —UN—17AUG23



Νέο ίχνος καθοδήγησης

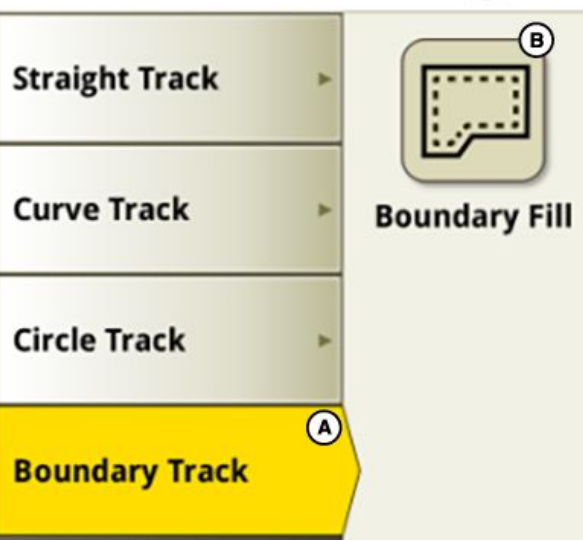
zb48j1t,1692108148895 -30-17SEP23-4/5

5. Επιλέξτε Ίχνος ορίου (A). Επιλέξτε Πλήρωση ορίου (B).
 6. Επιλέξτε αγρό και όριο για να δημιουργηθεί το ίχνος καθοδήγησης πλήρωσης ορίου.
 7. Επιλέξτε Επόμενο για να ρυθμίσετε την πλήρωση ορίου.

A—Εντοπισμός ορίου

B—Πλήρωση ορίου

Select Guidance Method ?



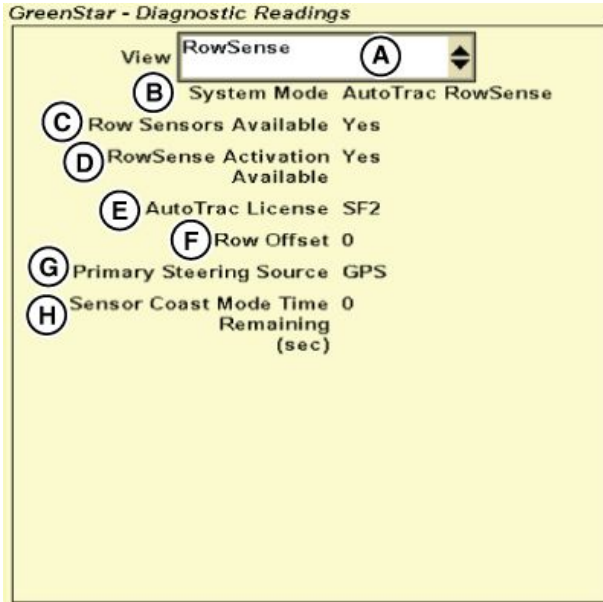
Επιλογές ίχνους ορίου

zb48j1t,1692108148895 -30-17SEP23-5/5

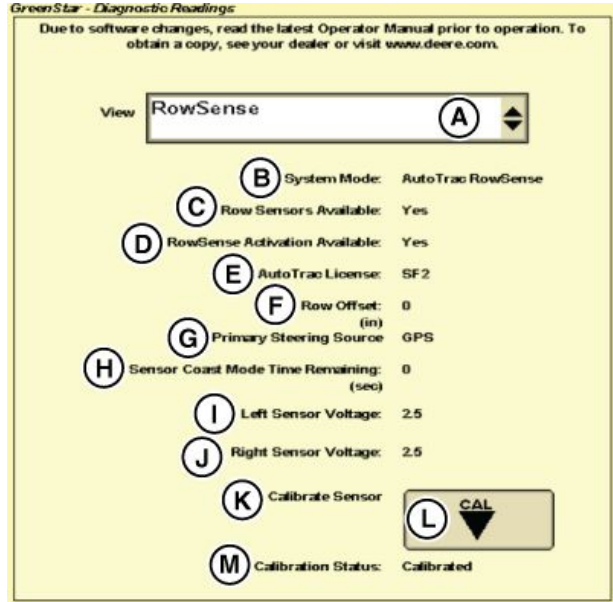
PC28848 —UN—22AUG23

Οθόνες διαγνωστικών ελέγχων για GreenStar 3

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Παρατίθενται πιθανές διαγνωστικές απαντήσεις με μια σύντομη επεξήγηση.



Ενδείξεις διαγνωστικών ελέγχων για CommandCenter GreenStar 3



Ενδείξεις διαγνωστικών ελέγχων για οθόνη GreenStar 3

- | | | | |
|-----------------------------------|---|---------------------------------------|--------------------------|
| A—Προβολή | E—Άδεια χρήσης AutoTrac | I— Ηλεκτρική τάση αριστερού αισθητήρα | L— CAL |
| B—Λειτουργία συστήματος | F—Μετατόπιση σειρών | J— Ηλεκτρική τάση δεξιού αισθητήρα | M—Κατάσταση βαθμονόμησης |
| C—Διαθέσιμοι αισθητήρες σειράς | G—Κύρια προέλευση οδήγησης | K—Βαθμονόμηση αισθητήρα | |
| D—Διαθέσιμη ενεργοποίηση RowSense | H—Υπολειπόμενος χρόνος λειτουργίας αισθητήρα χωρίς σήμα | | |

Διαθέσιμοι αισθητήρες γραμμής:

- A — Ναι
- B — Όχι

Διαθέσιμη ενεργοποίηση για καθοδήγηση σε γραμμές:

- A — Ναι (εάν υπάρχει ενεργοποίηση AutoTrac RowSense GS3)
- C — Όχι (εάν δεν υπάρχει διαθέσιμη ενεργοποίηση AutoTrac RowSense GS3)

Άδεια AutoTrac:

- A — Ναι (SF1)
- B — Ναι (SF2)
- C — Όχι

Μετατόπιση γραμμών:

- Τρέχουσα τιμή μετατόπισης γραμμών, όπου η απόσταση υπολογίζεται σε ίντσες (in.) ή χιλιοστά (mm).

Κύρια πηγή διεύθυνσης:

- A — Καμία
- B — GPS

- C — Αισθητήρες γραμμής

Υπόλοιπος χρόνος λειτουργίας του αισθητήρα σε κατάσταση απώλειας σήματος:

- Χρονοδιακόπτης αντίστροφης μέτρησης, ο οποίος ενεργοποιείται σε περίπτωση απώλειας του σήματος GPS και εμφανίζει τον χρόνο σε δευτερόλεπτα.

Ηλεκτρική τάση αριστερού αισθητήρα

- Η τάση του αισθητήρα σε θέση ηρεμίας δεν πρέπει να πέφτει κάτω από τα 2,5 V.

Ηλεκτρική τάση δεξιού αισθητήρα

- Η τάση του αισθητήρα σε θέση ηρεμίας δεν πρέπει να υπερβαίνει τα 2,5 V.

Βαθμονόμηση αισθητήρα

Κατάσταση βαθμονόμησης

- Έχει γίνει βαθμονόμηση
- Δεν έχει γίνει βαθμονόμηση

zb48j1t,1692098536255 -30-12SEP23-1/1

Οθόνη διαγνωστικού ελέγχου για 4η γενιά

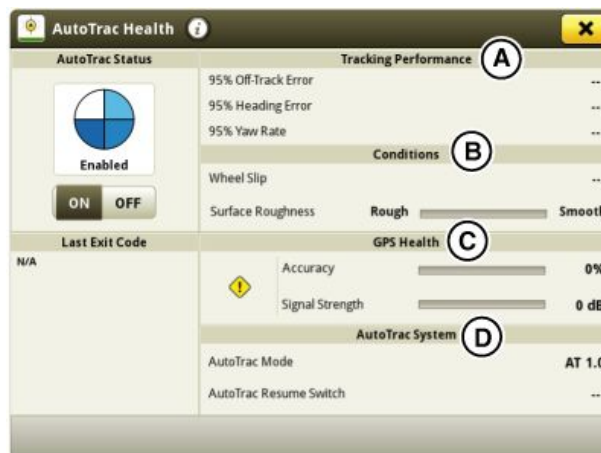
Κατάσταση AutoTrac: Η Κατάσταση AutoTrac εμφανίζει το διάγραμμα κυκλικού γραφήματος AutoTrac και Εναλλαγή ενεργοποίησης/απενεργοποίησης AutoTrac.

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Οι τιμές Απόδοση εντοπισμού και Συνθήκες υπολογίζονται συνεχώς όταν το AutoTrac είναι ενεργοποιημένο (4/4 κυκλικού γραφήματος κατάστασης) και εκτελεί εντοπισμό στη γραμμή. Οι τιμές δεν ενημερώνονται όταν το AutoTrac™ πέσει στα 3/4 ή 2/4 του κυκλικού γραφήματος κατάστασης και οι τιμές αλλάζουν σε "---" στο 1/4 του κυκλικού γραφήματος κατάστασης.

Απόδοση εντοπισμού (A)

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Κάθε μία από τις παρακάτω τιμές εμφανίζεται ως 95η ποσοστιαία τιμή, που σημαίνει ότι κατά το 95% του χρόνου η απόδοση θα είναι ίση ή μεγαλύτερη από την εμφανιζόμενη τιμή.

Πλευρικό σφάλμα 95% - Η απόσταση από το πλησιέστερο ίχνος καθοδήγησης στο μηχανήμα. Το σφάλμα αυξάνεται έως ότου το μηχανήμα να φτάσει στο μέσο της απόστασης μεταξύ δύο ιχνών καθοδήγησης και, στη συνέχεια, το σφάλμα μειώνεται καθώς το μηχανήμα



Οθόνη διαγνωστικού ελέγχου για 4η γενιά

A—Απόδοση εντοπισμού
B—Συνθήκες

C—Εύρυθμη λειτουργία GPS
D—Σύστημα AutoTrac

προσεγγίζει το επόμενο ίχνος καθοδήγησης. Σε καλές συνθήκες, αυτές οι τιμές θα πρέπει να είναι ίσες με ή μικρότερες από:

	4,8—12,9 km/h (3—8 mph)	12,9—19,3 km/h (8—12 mph)	19,3—24,1 km/h (12—15 mph)
Πλευρικό σφάλμα (όλοι οι τύποι ιχνών)	4 cm (1,6 in)	8 cm (3,2 in)	12 cm (4,7 in)

Σφάλμα κατεύθυνσης 95% - Η σχέση της κατεύθυνσης του μηχανήματος σε σχέση με το τρέχον ίχνος

καθοδήγησης. Σε καλές συνθήκες, αυτές οι τιμές θα πρέπει να είναι ίσες με ή μικρότερες από:

	4,8—12,9 km/h (3—8 mph)	12,9—19,3 km/h (8—12 mph)	19,3—24,1 km/h (12—15 mph)
Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης	0,8°	1°	1,2°
Ίχνος καμπύλης / κυκλικό ίχνος (Αυτή η τιμή εξαρτάται από την οξύτητα της καμπύλης. Οι πιο απότομες καμπύλες έχουν υψηλότερες τιμές.)	1,6°	3,0°	3,6°

Τιμή εκτροπής 95% - Τιμή στροφής του μηχανήματος που επηρεάζει την απόδοση του εντοπισμού. Σε καλές

συνθήκες, αυτές οι τιμές θα πρέπει να είναι ίσες με ή μικρότερες από:

	4,8—12,9 km/h (3—8 mph)	12,9—19,3 km/h (8—12 mph)	19,3—24,1 km/h (12—15 mph)
Ευθύγραμμο ίχνος καθοδήγησης	1°	1,5°	1,8°
Ίχνος καμπύλης / κυκλικό ίχνος (Αυτή η τιμή εξαρτάται από την οξύτητα της καμπύλης. Οι πιο απότομες καμπύλες έχουν υψηλότερες τιμές.)	2°	4,5°	5,4°

Συνθήκες (B)

ΥΠΟΔΕΙΞΗ: Στις τιμές εκτός του βέλτιστου εύρους εμφανίζεται ένας κίτρινος δείκτης κατάστασης LED. Στις τιμές εντός του βέλτιστου εύρους εμφανίζεται ένας πράσινος δείκτης κατάστασης LED.

χρήση δεδομένων εισόδου από τον δέκτη StarFire για την περιστροφή στον εγκάρσιο άξονα, την κύλιση και την ταχύτητα. Η ράβδος ένδειξης τραχύτητας εδάφους είναι κίτρινη όταν βρίσκεται εκτός του βέλτιστου εύρους και πράσινη όταν βρίσκεται εντός του βέλτιστου εύρους.

Σκληρότητα επιφάνειας - Η μέτρηση της επιφάνειας στην οποία λειτουργεί το μηχανήμα. Υπολογίζεται με τη

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

zb48j1t,1692676792441 -30-23AUG23-1/2

Ολίσθηση τροχού - Το ποσοστό ολίσθησης τροχού υπολογίζεται βάσει σύγκρισης της ένδειξης ταχύτητας τροχού από το μηχάνημα με την ταχύτητα GPS. Μια τιμή μεγαλύτερη από το 6% υποδεικνύει ότι η ολίσθηση τροχού μπορεί να επηρεάζει αρνητικά την απόδοση του AutoTrac.

Εύρυθμη λειτουργία GPS (C)

Ακρίβεια - Η ακρίβεια θέσης του δέκτη που εμφανίζεται ως ποσοστό. Για να επιτευχθεί η αναφερόμενη ακρίβεια και επαναληψιμότητα, απαιτείται ακρίβεια 100%.

Ισχύς σήματος - Η ποιότητα του σήματος διόρθωσης StarFire που λαμβάνεται από τον δέκτη.

Σύστημα AutoTrac (D)

Λειτουργία AutoTrac - Δείχνει τον τύπο της μονάδας ελέγχου AutoTrac που είναι εγκατεστημένη στο μηχάνημα.

Μονάδα ελέγχου	Λειτουργία AutoTrac
AT2 (7R Σ.Α. 110101—, 8R Σ.Α. 160001—, 8RT Σ.Α. 923001—, 8RX Σ.Α. 801001—)	AT 2.0
AT1 (ενσωματωμένη ή εργοστασιακά τοποθετημένη μονάδα ελέγχου AutoTrac)	AT 1.0
Μονάδα ελέγχου AutoTrac 300	ATC 300
Μονάδα ελέγχου Raven AutoTrac	ATC Raven
Μονάδα ελέγχου Reichhardt AutoTrac	ATC Reichhardt
Μονάδα ελέγχου Deere AutoTrac	ATC Deere
AutoTrac Universal 300	ATC 300
AutoTrac Universal 200	ATC 200
AutoTrac Universal 100	ATC 100

Διακόπτης επαναφοράς AutoTrac - Δείχνει Ενεργοποίηση όταν ο διακόπτης επαναφοράς AutoTrac

είναι πατημένος και Απενεργοποίηση όταν ο διακόπτης επαναφοράς είναι μη πατημένος.

zb48j1t,1692676792441 -30-23AUG23-2/2

Καθαρισμός αισθητήρων γραμμής

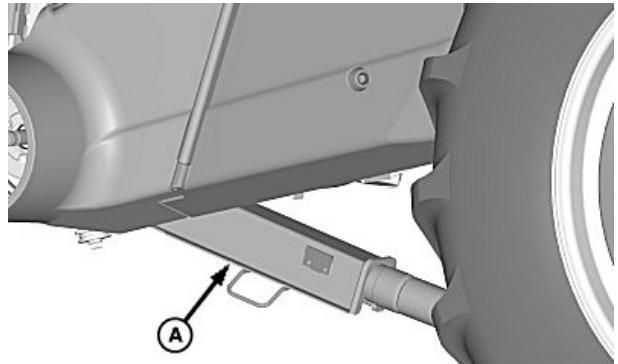
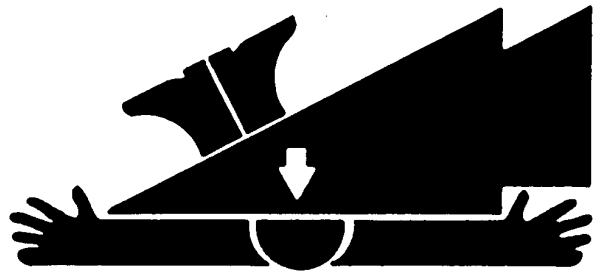
⚠ ΠΡΟΣΟΧΗ: Σβήστε τον κινητήρα, βάλτε χειρόφρενο και βγάλτε το κλειδί.

Σηκώστε την κεφαλή και κατεβάστε το στοπ ασφαλείας (A) στο έμβολο του υδραυλικού κυλίνδρου.

Οι αισθητήρες γραμμής θα πρέπει να ελέγχονται καθημερινά για να διαπιστώνετε εάν χρειάζονται καθαρισμό. Εάν συσσωρευτεί υλικό στους αισθητήρες, μπορεί να παρεμποδιστεί η ελεύθερη κίνηση και να επηρεαστεί δυσμενώς η απόδοσή τους. Για να καθαρίσετε τους αισθητήρες γραμμής, αφαιρέστε τα ξένα σωματίδια από τους αισθητήρες και την παρακείμενη περιοχή. Ελέγξτε εάν οι αισθητήρες κινούνται ελεύθερα, χωρίς δυσκολία.

Να ελέγχετε τους αισθητήρες σε ετήσια βάση για υπερβολική φθορά των αντιπριβικών δακτυλίων και των αξόνων τους. Εάν χρειάζεται, προχωρήστε σε αντικατάσταση.

A—Στοπ ασφαλείας



TS696 —UN—21SEP89

H90891 —UN—26FEB08

KR43067,00000B3 -30-11NOV08-1/1

Ευρετήριο

Σελίδα

Σελίδα

A

Αισθητήρας σειράς	
Απώλεια σήματος.....	35-1
Εγκατεστημένο.....	35-1
Εικονίδιο.....	35-1
Κουμπί κατάστασης.....	15-1
Λειτουργία με GPS.....	35-1
Αισθητήρες γραμμής	
Καθαρισμός.....	60-1
Αισθητήρες σειράς	
Βαθμονόμηση.....	25-8, 30-4
Ευθυγράμμιση βλαστών.....	25-6, 30-3
Ηλεκτρικές τάσεις.....	25-8, 30-4
Χρόνος συγκράτησης.....	15-1
Αντιμετώπιση προβλημάτων	
Οθόνη διαγνωστικών ελέγχων.....	55-1
Απαιτήσεις.....	20-1
Αποκλίσεις	
Σύστημα παρακολούθησης σειράς.....	25-6, 30-3
Απώλεια σήματος	
Αισθητήρας σειράς.....	35-1
Ασφάλεια	
Ασφαλής συντήρηση, πρακτική.....	5-2

B

Βαθμονόμηση	
Αισθητήρες σειράς.....	25-8, 30-4
Διαγνωστικοί έλεγχοι.....	55-1

Γ

Γενικές πληροφορίες	
Γενικά βοηθήματα	
Εμπορικά σήματα.....	-3

Δ

Διαγνωστικοί έλεγχοι.....	55-1
Διαχωριστές σοδεϊάς.....	25-6, 30-3

E

Εγκατεστημένο	
Αισθητήρας σειράς.....	35-1
Εικονίδιο	
Αισθητήρας σειράς.....	35-1
Ενεργοποίηση.....	20-1
Ενεργοποίηση του συστήματος.....	15-1
Ενεργοποίηση/απενεργοποίηση κατάστασης	
αισθητήρα.....	15-1
Ευθυγράμμιση	
Σύστημα παρακολούθησης σειράς.....	25-6, 30-3
Ευθυγράμμιση βλαστών	
Αισθητήρες σειράς.....	25-6, 30-3

H

Ηλεκτρικές τάσεις	
Αισθητήρες σειράς.....	25-8, 30-4

K

Καθαρισμός	
Αισθητήρες γραμμής.....	60-1
Κουμπί 2	
Κουμπί επαναφοράς.....	15-1
Κουμπί 3	
Κουμπί επαναφοράς.....	15-1
Κουμπί επαναφοράς	
Κουμπί 2.....	15-1
Κουμπί 3.....	15-1
Λειτουργία εισόδου σε σειρά.....	15-1
Λειτουργία καθοδήγησης σε σειρά.....	15-1
Ρύθμιση.....	15-1

Λ

Λαβή πολλαπλών λειτουργιών.....	15-1
Λειτουργία εισόδου σε σειρά	
Κουμπί επαναφοράς.....	15-1
Λειτουργία καθοδήγησης σε σειρά	
Κουμπί επαναφοράς.....	15-1
Λειτουργία τεκμηρίωσης	
Προσαρμοζόμενες καμπύλες.....	40-7
Λειτουργία AutoTrac	
Προσαρμοζόμενες καμπύλες.....	40-7

Ο

Όροι επισήμανσης, κατανόηση.....	5-1
----------------------------------	-----

Π

Προσαρμοζόμενες καμπύλες	
Λειτουργία τεκμηρίωσης.....	40-7
Λειτουργία AutoTrac.....	40-7
Χειροκίνητη καταγραφή.....	40-7

P

Ρύθμιση	
Κουμπί επαναφοράς.....	15-1

Σ

Σειρά κοινής λωρίδας όμορων	
παρελκόμενων.....	25-6, 30-3
Στροφή σε πλάτωμα.....	35-2
Συμβατότητα.....	20-1

Συνέχεια στην επόμενη σελίδα

Σελίδα

Συντήρηση	
Καθαρισμός αισθητήρων γραμμής.....	60-1
Σύστημα παρακολούθησης σειράς	
Διαγνωστικοί έλεγχοι.....	55-1
Ευθυγράμμιση	25-6, 30-3
Ρύθμιση μετατόπισης.....	25-6, 30-3

T

Τιμή μετατόπισης	20-1
------------------------	------

X

Χειροκίνητη καταγραφή	
Προσαρμοζόμενες καμπύλες	40-7
Χρόνος συγκράτησης	15-1

G

GPS	
Αισθητήρας σειράς.....	35-1

S

SSU	15-1
-----------	------

Τεχνικές πληροφορίες

Οι τεχνικές πληροφορίες πωλούνται από την John Deere. Οι εκδόσεις διατίθενται σε εκτυπωμένη μορφή ή ως CD-ROM.

Οι παραγγελίες μπορούν να γίνουν με τη χρήση των παρακάτω:

- Κατάστημα τεχνικών εγχειριδίων John Deere:
www.JohnDeere.com/TechInfoStore
- Καλέστε τον αριθμό 1-800-522-7448.
- Επικοινωνήστε με τον αντιπρόσωπο της John Deere.

Οι διαθέσιμες πληροφορίες περιλαμβάνουν τα εξής:

Οι ΚΑΤΑΛΟΓΟΙ ΕΞΑΡΤΗΜΑΤΩΝ παραθέτουν τα ανταλλακτικά σέρβις που διατίθενται για το μηχάνημά σας με αναλυτικά σχέδια για εύκολη αναγνώριση των



TS189 — UN — 17JAN89

σωστών εξαρτημάτων. Είναι επίσης χρήσιμοι για τη συναρμολόγηση και την αποσυναρμολόγηση.

SERV LIT -30-07DEC16-1/4

Τα ΕΧΕΙΡΙΔΙΑ ΧΕΙΡΙΣΜΟΥ παρέχουν πληροφορίες για την ασφάλεια, τη λειτουργία, τη συντήρηση και το σέρβις.



TS191 — UN — 02DEC88

Τα ΤΕΧΝΙΚΑ ΕΓΧΕΙΡΙΔΙΑ περιέχουν πληροφορίες σέρβις για το μηχάνημά σας. Σε αυτά περιλαμβάνονται προδιαγραφές, εικονογραφημένες διαδικασίες συναρμολόγησης και αποσυναρμολόγησης, διαγράμματα ροής υδραυλικού λαδιού και σχεδιαγράμματα καλωδίωσης. Ορισμένα προϊόντα διαθέτουν ξεχωριστά εγχειρίδια για την επισκευή και τη διάγνωση. Ορισμένα εξαρτήματα, όπως οι κινητήρες, διαθέτουν ξεχωριστά τεχνικά εγχειρίδια εξαρτημάτων.



Συνέ.

TS224 — UN — 17JAN89

ΕΚΠΑΙΔΕΥΤΙΚΑ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΑ που περιλαμβάνουν πέντε εκτενείς σειρές βιβλίων με αναλυτικές βασικές πληροφορίες ανεξαρτήτως κατασκευαστή:

- Η σειρά "Agricultural Primer" καλύπτει την τεχνολογία καλλιεργειών και κτηνοτροφίας.
- Η σειρά "Διαχείριση αγροτικής επιχείρησης" αναλύει τα πραγματικά προβλήματα και παρέχει πρακτικές λύσεις στους τομείς του μάρκετινγκ, της χρηματοδότησης, της επιλογής εξοπλισμού και της συμμόρφωσης.
- Τα εγχειρίδια "Βασικές οδηγίες σέρβις" παρέχουν οδηγίες για τον τρόπο επισκευής και συντήρησης του μη οδικού εξοπλισμού.
- Τα εγχειρίδια "Βασικές οδηγίες λειτουργίας μηχανήματος" επεξηγούν τις λειτουργίες και τις ρυθμίσεις του μηχανήματος, σας υποστηρίζουν στη βελτίωση της απόδοσης μηχανήματος και στον περιορισμό των μη αναγκαίων εργασιών στα χωράφια.



- Τα εγχειρίδια "Βασικές οδηγίες ενιαίου εξοπλισμού" παρέχουν οδηγίες για σέρβις και συντήρηση εξοπλισμού με ισχύ δυναμοδότη μέχρι 40 ίππους.

DX.SERVLIT -30-07DEC16-4/4

TS1663 —UN—10OCT97

Η John Deere βρίσκεται πάντα κοντά σας

Η ΙΚΑΝΟΠΟΙΗΣΗ ΤΩΝ ΠΕΛΑΤΩΝ είναι σημαντική για την John Deere.

Οι αντιπροσωπείες μας σας παρέχουν άμεσα, άψογα εξαρτήματα και σέρβις:

– Συντήρηση και σέρβις εξαρτημάτων για την υποστήριξη του εξοπλισμού σας.

– Εξειδικευμένοι τεχνικοί σέρβις και τα απαραίτητα εργαλεία διάγνωσης και επισκευής για τη συντήρηση του εξοπλισμού σας.

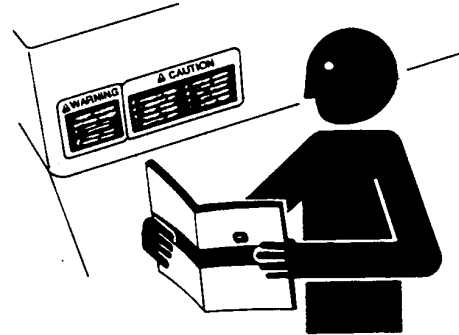
ΔΙΑΔΙΚΑΣΙΑ ΕΠΙΛΥΣΗΣ ΠΡΟΒΛΗΜΑΤΩΝ ΓΙΑ ΤΗΝ ΙΚΑΝΟΠΟΙΗΣΗ ΤΩΝ ΠΕΛΑΤΩΝ

Οι αντιπροσωπείες της John Deere δεσμεύονται για την υποστήριξη του εξοπλισμού σας και την επίλυση των προβλημάτων που μπορεί να εμφανιστούν.

1. Όταν επικοινωνείτε με την αντιπροσωπεία πρέπει να αναφέρετε τις παρακάτω πληροφορίες:

– Μοντέλο μηχανήματος και αριθμός αναγνώρισης προϊόντος

– Ημερομηνία αγοράς



TS201 — UN — 15APR13

– Είδος προβλήματος

2. Συζητήστε το πρόβλημα με τον υπεύθυνο σέρβις της αντιπροσωπείας.

3. Αν το πρόβλημα δεν μπορεί να επιλυθεί, συζητήστε το με τον υπεύθυνο της αντιπροσωπείας και ζητήστε βοήθεια.

4. Αν το πρόβλημα συνεχίζει να εμφανίζεται και δεν μπορεί να επιλυθεί από την αντιπροσωπεία, ζητήστε από την αντιπροσωπεία να επικοινωνήσει με την John Deere για βοήθεια. Ή επικοινωνήστε με το Κέντρο Εξυπηρέτησης Πελατών Ag στο τηλέφωνο 1-866-99DEERE (866-993-3373) ή στην ηλεκτρονική διεύθυνση www.deere.com/en_US/ag/contactus/.

DX1BC2 - 30-02APR02-1/1

