

AutoTrac RowSense kombajn a bavlna



JOHN DEERE



NÁVOD NA OBSLUHU AutoTrac RowSense kombajn a bavlna OMPFP24370 VYDANIE K3 (SLOVAK)

Úvod

Predslov

ĎAKUJEME VÁM za zakúpenie produktu John Deere.

POZORNE SI PREČÍTAJTE TENTO NÁVOD NA OBSLUHU. Obsahuje informácie o správnej obsluhu a údržbe tohto produktu. V opačnom prípade môže dôjsť k závažnému úrazu alebo poškodeniu zariadenia. Tento návod a bezpečnostné štítky na produkte môžu byť k dispozícii aj v iných jazykoch. (Pre objednávku navštívte stránku <https://techpubs.deere.com/>.)

TENTO NÁVOD SA POVAŽUJE za neoddeliteľnú súčasť produktu a v prípade jeho predaja má byť kupujúcemu poskytnutý spolu so produktom.

ROZMERY SÚ V TEJTO PRÍRUČKE uvedené nielen v metrických, ale aj v obvyklých rovnocenných jednotkách U.S. Používajte iba správne náhradné a upevňovacie diely. Metrické a palcové spojovacie prvky môžu požadovať použitie špecifických metrických alebo cívových kľúčov.

PRAVÁ A ĽAVÁ STRANA sú určené pri otočení stroja alebo príslušenstva pri jazde dopredu.

IDENTIFIKAČNÉ ČÍSLA VÝROBKU (P.I.N.) ZAZNAMENAJTE do návodu na obsluhu. Zaznamenajte presne všetky čísla, uľahčí sa tak vyhľadanie produktu v prípade jeho ukradnutia. Váš obchodník bude tieto čísla takisto potrebovať pri objednávkach dielov. Kópiu identifikačných čísel si uložte na bezpečnom mieste mimo stroja alebo produktu.

ZÁRUKA sa poskytuje ako súčasť podporného programu spoločnosti John Deere pre zákazníkov, ktorí prevádzkujú a udržiavajú zariadenie v súlade s pokynmi uvedenými v tomto návode. Podmienky záruky sú vysvetlené na záručnom certifikáte alebo vyhlásení, ktoré ste dostali od vášho predajcu.

Táto záruka vám poskytuje garanciu, že spoločnosť John Deere odobere svoj výrobok späť, ak sa v záručnej lehote objaví porucha. Za určitých podmienok poskytuje John Deere takisto možnosť zdokonalenia výrobkov v mieste používania, často bezplatne, a to aj po uplynutí záruky. V prípade poškodenia zariadenia nesprávnym zaobchádzaním, úpravy alebo zmeny jeho funkcií takým spôsobom, že nebude viac zodpovedať pôvodným technickým údajom, sa záruka stáva neplatnou a čiastkové vylepšenia nemusia byť poskytnuté.

Ak nie ste pôvodným vlastníkom tohto produktu, je vo vašom záujme, aby ste sa spojili s vašim miestnym dodávateľom John Deere a informovali ho o výrobnom čísle tohto stroja. Toto pomôže firme John Deere informovať vás o akýchkoľvek zmenách alebo zlepšeniach produktu.

Sériové číslo:

zb48j1t,1692254533140 -76-17AUG23-1/1

Ochranné známky

Ochranné známky	
AMS™	Ochranná známka spoločnosti Deere and Company
Android™	Ochranná známka spoločnosti Google Inc.
Apple®	Obchodná značka Apple, Inc.
AutoTrac™	Ochranná známka spoločnosti Deere and Company
Bluetooth®	Obchodná značka Bluetooth SIG
CommandCenter™	Ochranná známka spoločnosti Deere and Company
GreenStar™	Ochranná známka spoločnosti Deere and Company
iGrade™	Ochranná známka spoločnosti Deere and Company
iTEC™	Ochranná známka spoločnosti Deere and Company
JDLink™	Ochranná známka spoločnosti Deere and Company
Prístup k vzdialenému displeju John Deere™	Ochranná známka spoločnosti Deere and Company
Microsoft®	Ochranná známka spoločnosti Microsoft Corporation v Spojených štátoch a ďalších krajinách
RowSense™	Ochranná známka spoločnosti Deere and Company
Service ADVISOR™	Ochranná známka spoločnosti Deere and Company
StarFire™	Ochranná známka spoločnosti Deere and Company
StellarSupport™	Ochranná známka spoločnosti Deere and Company
Surface Water Pro	Ochranná známka spoločnosti Deere and Company
Windows®	Ochranná známka spoločnosti Microsoft Corporation v Spojených štátoch a ďalších krajinách

bvmsit,1690521760389 -76-22AUG23-1/1

Obsah

Strana	Strana
Bezpečnosť	
Porozumenie bezpečnostným informáciám.....	5-1
Pochopte výstražné pojmy	5-1
Dodržiavanie bezpečnostných pokynov	5-1
Bezpečnosť pri vykonávaní údržby	5-2
Bezpečnostná manipulácia s elektronickými súčastami a držiakmi	5-2
Bezpečná činnosť systémov navádzania	5-3
Správne používanie bezpečnostného pásu.....	5-3
Nezdržiaajte sa v blízkosti žacích jednotiek	5-3
Informácie o právnych predpisoch a zhode	
Vyhlasenie o zhode s predpismi ES	10-1
Tlačidlo Obnoviť	
Nastavenie tlačidla Obnoviť.....	15-1
AutoTrac RowSense	
Prehľad.....	20-1
Nastavenie a kalibrácia systému pre modelový ročník 2012 a novšie	
Nastavenie systému AutoTrac RowSense pomocou displeja GreenStar	25-1
Nastavenie systému AutoTrac RowSense pomocou displeja 4. generácie.....	25-4
Nastavenie odsadenia pre Navádzanie v riadku.....	25-6
Nastavenie vjazdu do riadku	25-6
Postup kalibrácie riadkového senzora pomocou displeja GreenStar.....	25-7
Postup kalibrácie riadkového snímača pomocou displeja 4. generácie	25-8
Nastavenie a kalibrácia systému pre modelový ročník 2011 a staršie	
Nastavenie AutoTrac RowSense.....	30-1
Nastavenie odsadenia pre Navádzanie v riadku.....	30-2
Kalibračná procedúra snímača riadku	30-3
Zapnutie systému	
Zobrazenia a indikátory	35-1
Zapnutie snímačov riadku	35-2
Displej GreenStar 3 – trasa	
Priama trasa	40-1
Adaptívne krivky	40-5
Krivky AB	40-8
Kruhovú trasa	40-10
Riadkovač.....	40-11
Prepínanie trás	40-12
Trasa v priekope	40-12
Trasa na násype	40-12
GreenStar 3 CommandCenter – Trasa	
Priama trasa	45-1
Adaptívne krivky	45-3
Krivky AB	45-7
Kruhovú trasa	45-9
Riadkovač.....	45-11
Generácia 4 Display-Track	
Priama trasa	50-1
Zakrivená trasa.....	50-2
Kruhovú trasa	50-4
Trasa na hranici.....	50-5
Diagnostika	
Diagnostické obrazovky pre GreenStar 3.....	55-1
Diagnostická obrazovka pre Gen4	55-2
Čistenie snímačov riadku	
Čistenie snímačov riadku	60-1

Pôvodné pokyny. Všetky informácie, obrázky a špecifikácie uvedené v tejto publikácii vychádzajú z najnovších informácií dostupných v dobe vydania. Výrobca si vyhradza právo prevádzať zmeny bez predošlého upozornenia.

COPYRIGHT © 2012
DEERE & COMPANY
European Office Mannheim
All rights reserved.
A John Deere ILLUSTRATION™ Manual

Bezpečnosť

Porozumenie bezpečnostným informáciám

Toto je symbol bezpečnostného upozornenia. Keď na stroji alebo v tomto návode uvidíte tento symbol, dávajte pozor na potenciálne osobné poranenie.

Dodržiavajte odporúčané zásady a postupy bezpečnej prevádzky.



DX,ALERT -76-03OCT22-1/1

T81388 —UN—28JUN13

Pochopte výstražné pojmy

NEBEZPEČENSTVO; Výstražný pojem NEBEZPEČENSTVO označuje nebezpečnú situáciu, ktorej treba zabrániť, inak bude mať za následok smrť alebo vážne zranenie.

VÝSTRAHA; Výstražný pojem VÝSTRAHA označuje nebezpečnú situáciu, ktorej treba zabrániť, inak môže mať za následok smrť alebo vážne zranenie.

UPOZORNENIE; Výstražný pojem UPOZORNENIE označuje nebezpečnú situáciu, ktorej treba zabrániť, inak môže mať za následok menšie alebo stredné zranenie. UPOZORNENIE sa tiež používa na upozornenie pred nebezpečnými postupmi spojenými s udalosťami, ktoré môžu mať za následok zranenie osôb.

Upozorňujúce výrazy NEBEZPEČENSTVO, VÝSTRAHA a UPOZORNENIE sa používajú spolu so symbolom upozorňujúcim na zvýšenú opatnosť. NEBEZPEČENSTVO znamená najväčšie riziko. Bezpečnostné štítky NEBEZPEČENSTVO



NEBEZPECIE



VÝSTRAHA



POZOR

alebo VAROVANIE sa nachádzajú v blízkosti špecifických hrozieb. Všeobecné zásady sú uvedené na bezpečnostných štítkoch UPOZORNENIE. UPOZORNENIE tiež upriamuje pozornosť na bezpečnostné pokyny v tejto príručke.

DX,SIGNAL -76-05OCT16-1/1

TS187 —76—30SEP88

Dodržiavanie bezpečnostných pokynov

Pozorne si prečítajte všetky bezpečnostné pokyny v tejto príručke a bezpečnostné značky priamo na stroji. Bezpečnostné značky udržiavajte v dobrom stave. Chýbajúce alebo poškodené bezpečnostné značky vymeňte. Uistite sa, že nové komponenty vybavenia a náhradné diely sú nositeľmi aktuálnych bezpečnostných značiek. Náhradné bezpečnostné značky sa ponúkajú u vášho predajcu John Deere.

Na súčiastiach a komponentoch môžu byť uvedené ďalšie bezpečnostné informácie od dodávateľov, ktoré nie sú uvedené v tomto návode na obsluhu.

Naučte sa správne obsluhovať stroj a používať jeho ovládacie prvky. Nedovoľte obsluhovať stroj nezaškoleným osobám.

Stroj udržiavajte v náležitom stave schopnom prevádzky. Neoprávnené zmeny na stroji môžu zhoršiť funkčnosť alebo bezpečnosť a nepriaznivo ovplyvniť životnosť stroja.



Ak nejakej časti tejto príručky neporozumiete a potrebujete radu, obráťte sa na predajcu produktov značky John Deere.

DX,READ -76-01AUG22-1/1

TS201 —UN—15APR13

Bezpečnosť pri vykonávaní údržby

S údržbou začínajte, iba ak poznáte príslušné postupy. Dbajte na sucho a čistotu v bezprostrednom okolí.

Nikdy nevykonávajte masenie, údržbu, alebo nastavovanie za pohybu stroja. Nepribližujte ruky, nohy a odev k poháňaným častiam stroja. Vypnite všetky hnacie systémy a aktivujte ovládacie prvky na zrušenie tlaku. Spustíte zariadenie na zem. Zastavte motor. vyťahnite kľúč; Nechajte stroj vychladnúť.

Bezpečne podoprite všetky prvky stroja, ktoré sa kvôli vykonaniu údržby musia nadvihnúť.

Udržiavajte všetky časti v dobrom stave a správne ich inštalujte. Poškodenie okamžite opravte. Poškodené alebo opotrebované diely vymeňte. Odstráňte nahromadené mazivo, olej alebo nečistoty.

Na samopoháňaných zariadeniach pred realizáciou nastavení elektrických systémov alebo zváraním na zariadení odpojte zemiaci kábel akumulátora (-).

Na vlečených doplnkoch pred servisom komponentov elektrického systému alebo zváraní na zariadení odpojte väzky vodičov.

Pád pri čistení alebo prácach vo výškach môže spôsobiť vážne poranenia. Používajte rebrík alebo plošinu, aby ste sa ľahko dostali na každé miesto. Používajte pevné a bezpečné opory na nohy a ruky.



TS218 —UN—23AUG88

DX,SERV -76-28FEB17-1/1

Bezpečnostná manipulácia s elektronickými súčastami a držiakmi

Spadnutie počas montáže alebo demontáže elektronických súčastí namontovaných na zariadení môže byť príčinou vážneho poranenia. Na ľahké dosiahnutie na každé montážne miesto používajte rebrík alebo plošinu. Používajte silné a bezpečné stupienky a držiadlá. Nemontujte ani nedemontujte súčasti v mokrých ani mrazivých podmienkach.

Ak montujete alebo opravujete základňovú stanicu RTK na vežu alebo inú vysokú štruktúru, používajte horolezca s osvedčením.

Ak montujete alebo opravujete stožiar GPS prijímača použitého na náradí, používajte správne techniky zdvíhania a správne ochranné vybavenie. Stožiar je ťažký a obtiažne sa s ním manipuluje. Ak miesta upevnenia



nie sú prístupné zo zeme, alebo z obslužnej plošiny, sú potrební dvaja ľudia.

TS249 —UN—23AUG88

DX,WW,RECEIVER -76-24AUG10-1/1

Bezpečná činnosť systémov navádzania

Nepoužívajte systémy navádzania na verejných komunikáciách. Pred vjazdom na verejnú komunikáciu vždy vypnite (deaktivujte) navádzacie systémy. Nepokúšajte sa zapnúť (aktivovať) navádzací systém počas jazdy po verejnej komunikácii.

Cieľom navádzacích systémov pomáhať operátorovi pri efektívnejších prácach na poli. Za dráhu stroja je vždy zodpovedný operátor. Navádzacie systémy automaticky nezaznamenávajú prekážky alebo iné stroje, ani nezabraňujú zrážkami s nimi.

Navádzacie systémy obsahujú akúkoľvek aplikáciu, ktorá automatizuje riadenie stroja. Jedná sa, okrem iných, o systémy AutoTrac, iTEC, AutoTrac Turn Automation, AutoTrac Implement Guidance (pasívne), AutoTrac Universal, AutoTrac Controller, AutoTrac a Machine Sync.

Ak chcete predísť zraneniu operátora a okolostojacich osôb:

- Nikdy nenastupujte ani nevystupujte zo stroja za jazdy.
- Skontrolujte, či sú stroj, príslušenstvo a navádzací systém správne nastavené.
 - Ak používate funkciu iTEC, automatizáciu otáčania AutoTrac alebo navádzanie príslušenstva AutoTrac (pasívne), skontrolujte presnosť definovaných hraníc.
 - Ak používate systém Synchronizácie stroja, skontrolujte, či je skalibrovaný základný bod nasledovníka a či sú dostatočné odstupy medzi strojmi.
- Buďte ostražití a venujte pozornosť okolitému prostrediu.
- V prípade potreby preberte kontrolu nad volantom, aby ste sa vyhli rizikám v teréne, okolostojacim osobám, zariadeniam alebo iným prekážkam.
- Zastavte obsluhu stroja, ak slabá viditeľnosť znemožňuje schopnosť obsluhy stroja alebo identifikácie ľudí alebo prekážok v dráhe stroja.
- Pri určovaní rýchlosti stroja zvažte podmienky na poli, viditeľnosť a konfiguráciu stroja.

bvmsit,1690521594604 -76-28JUL23-1/1

Správne používanie bezpečnostného pásu

Predchádzanie zraneniam a smrti spôsobeným prevrátením stroja.

Tento stroj je vybavený rámom na ochranu pri prevrátení (ROPS). **POUŽÍVAJTE** bezpečnostný pás vždy, keď pracujete s rámom na ochranu pri prevrátení (ROPS).

- Držte západku a vytiahnite pás okolo tela.
- Vložte západku do zámku. Musíte počuť kliknutie.
- Potiahnite západku, aby ste sa uistili, že je pás bezpečne stiahnutý.
- Prevlečte bezpečnostný pás cez boky.

Nahradte celý bezpečnostný pás, ak zistíte známky poškodenia upevňovacích prvkov, pásovej zámky, pásu, alebo zaťahovacieho mechanizmu.

Bezpečnostný pás a montážny hardvér kontrolujte najmenej raz ročne. Všímajte si známky uvoľnenia upevňovacích prvkov alebo poškodenia pásu, napríklad



porezanie, ošúchanie, nadmerné alebo neobvyklé opotrebenie, farebné zmeny, alebo odretie. Nahradte iba náhradnými dielmi schválenými pre váš stroj. Ďalšie informácie vám poskytne váš predajca John Deere.

DX,ROPS1 -76-22AUG13-1/1

TS1729—UN—24MAY13

Nezdržiavajte sa v blízkosti žacích jednotiek

Žacia lišta, závitovka, prihrňáč a podávacie valce nemôžu byť vzhľadom k ich funkcii úplne zakryté. Pri prevádzke týchto pohyblivých častí buďte od nich vzdialení. Predtým než zahájite servisné alebo čistiace práce na stroji, vždy odpojte hlavnú spojku, vypnite motor a vytiahnite kľúč.



ES 118 704

FX,CUT -76-21DEC90-1/1

ES118704—UN—21MAR95

Informácie o právnych predpisoch a zhode

Vyhlasenie o zhode s predpismi ES

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Osoba podpísaná nižšie vyhlasuje, že

Produkt: AutoTrac™ RowSense™

spĺňa všetky príslušné nariadenia a základné požiadavky nasledujúcich smerníc:

Smernica	Číslo	Spôsob certifikácie
Smernica o elektromagnetickej kompatibilite	2004/108/ES	Samocertifikovaný, dodatok II smernice

Meno a adresa osoby v Európskom spoločenstve oprávnenej spracovávať technický konštrukčný spis:

Brigitte Birk
Deere & Company European Office
John Deere Strasse 70
Mannheim, Germany D-68163
EUConformity@JohnDeere.com

Miesto vyhlásenia: Kaiserslautern, Nemecko

Meno: Aaron Senneff

Dátum vyhlásenia: 29. júl 2011

Názov: Engineering Manager, John Deere Intelligent Solutions Group

Výrobný závod: John Deere Intelligent Solutions Group

DXCE01 —UN—28APR09



zb48j1t,1695303948124 -76-21SEP23-1/1

Tlačidlo Obnoviť

Nastavenie tlačidla Obnoviť

Po pripojení stroja vybaveného systémom AutoTrac k žaciemu valu na kukuricu so systémom RowSense sa automaticky aktivujú aktivačné tlačidlá 2 a 3 na viacfunkčnej ovládacej páke. Možno ich použiť na zníženie žacieho valu a obnovenie systému AutoTrac pre tento systém. V prípade strojov modelového ročníka 2012 a novších možno tlačidlo Automaticky použiť na aktiváciu systému AutoTrac. Snímače riadkov sa aktivujú, keď sa plodina dotkne tykadiel. (Podrobnejšie informácie nájdete v časti Nastavenie vjazdu do riadka v kapitole Zapnutie systému.)



Tlačidlo Obnoviť na počítači (staršie)



Tlačidlo Obnoviť na počítači (novšie)

bvwmst,1690524195381 -76-05OCT23-1/1

PC562138 —UN—28JUL23

PC562139 —UN—28JUL23

AutoTrac RowSense

Prehľad

AutoTrac RowSense sa skladá z nasledujúcich komponentov

- Integrovaný AutoTrac nainštalovaný a aktivovaný na stroji, s vylepšeným softvérom AutoTrac RowSense naprogramovaným do jednotky systému navádzania (SSU), aktivácia AutoTrac SF1 alebo SF2.
 - V prípade kombajnov série 50 a 60 musí byť nainštalovaná softvérová aktualizácia Ovládač premostenia/brány.
 - Kombajny modelového ročníka 2008 série S, W, T a modelového ročníka 2009 série C musia mať nainštalovanú zbernicu LYNX, aby boli kompatibilné so systémom AutoTrac RowSense.
- Integrovaný AutoTrac nainštalovaný a aktivovaný na stroji, s vylepšeným softvérom AutoTrac RowSense naprogramovaným do jednotky systému navádzania (SSU), aktivácia AutoTrac SF1 alebo SF2.
- Stroje modelového roku 2012 a novšie vyžadujú displej GreenStar 3 2630 alebo displej GreenStar 3 CommandCenter alebo novší.
- Stroje modelového roku 2011 a staršie vyžadujú displej GreenStar 2 2600 alebo GreenStar 3 2630.
- Aktivácia systému AutoTrac RowSense
- GS2 AutoTrac RowSense SF1 so staršou aktiváciou GS2 AutoTrac SF1.

- GS2 AutoTrac RowSense SF2 so staršou aktiváciou GS2 AutoTrac SF2 alebo aktiváciou GS2 AutoTrac.
- Aktivácia funkcie AutoTrac RowSense pre displej Gen 4.
- Prijímač StarFire s korekčným signálom SF1, SF2, SF3 alebo RTK.
- Jeden pár snímačov riadkov namontovaných na schválený žací val na kukuricu.

AutoTrac RowSense pracuje so všetkými existujúcimi sledovacími vzormi. AutoTrac pracuje v nasledujúcich režimoch: Adaptívne krivky, krivky AB, kruhová trasa a priama trasa. AutoTrac RowSense je vylepšenie integrovaného systému AutoTrac na kompatibilnom displeji presného poľnohospodárstva pri zbere kukurice. Snímače riadkov namontované na schválenej hlave kukurice zisťujú, kde sa nachádza riadok kukurice. Aplikácia navádzania AutoTrac využíva signál snímača riadkov v kombinácii s existujúcimi signálmi AutoTrac na udržiavanie stroja na navádzacej dráhe. Ak zo snímačov riadkov neprichádza žiadny signál (napr. jazda cez vodu), využije sa normálne navádzanie podľa GPS. Väčšina ostatných vlastností AutoTrac zostáva nezmenená. Pre riadenie stroja sú snímače riadkov jednoducho ďalším vstupom pre zistenie polohy. Všetky sledovacie režimy sa nastavujú rovnakým spôsobom, ako sú založené s GPS AutoTrac.

zb48j1t,1688365471549 -76-28SEP23-1/1

Nastavenie systému AutoTrac RowSense pomocou displeja GreenStar

PC582158 —UN—01AUG23

Použitie displeja GreenStar 3

POZNÁMKA: Pred používaním tohto produktu je potrebné okrem nastavenia systému AutoTrac vykonať aj nasledujúce kroky:



Ponuka

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.

zb48j1t,1690443942471 -76-17SEP23-1/13

2. Vyberte GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23

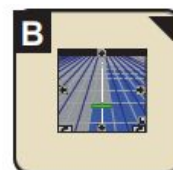


GreenStar (GS3)

zb48j1t,1690443942471 -76-17SEP23-2/13

3. Nastavenie navádzania

PC582160 —UN—01AUG23



Navádzanie

zb48j1t,1690443942471 -76-17SEP23-3/13

4. Vyberte Nastavenia navádzania.

PC582161 —UN—01AUG23



Nastavenia navádzania

zb48j1t,1690443942471 -76-17SEP23-4/13

5. Vyberte položku Zmena nastavení RowSense.

PC582162 —UN—01AUG23



Zmena nastavení RowSense.

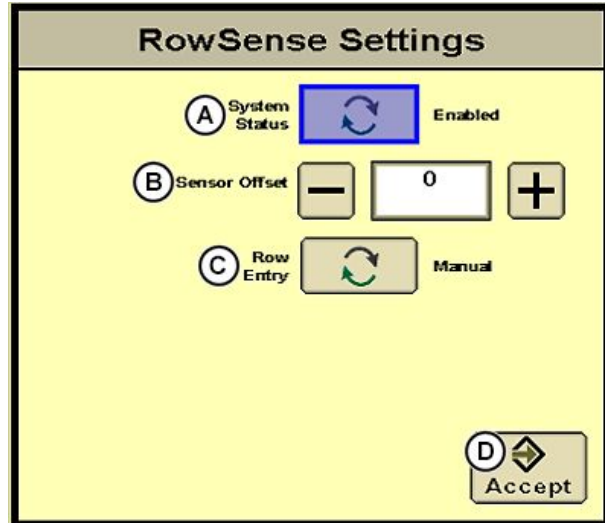
Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1690443942471 -76-17SEP23-5/13

6. Výberom položky Stav systému (A) povolíte snímače navádzania po riadkoch.
7. Skontrolujte, či je hodnota posunu snímača (B) správna (predvolená hodnota je 0).
8. Pre požadovaný režim vyberte položku Zadávanie riadkov (C).
9. Stlačením tlačidla Prijat' (D) ukončíte Nastavenia RowSense.

A—Stav systému
B—Odsadenie snímača

C—Vjazd do riadku
D—Prijat'



Stránka Nastavenia RowSense

zb48j1t,1690443942471 -76-17SEP23-6/13

PC582140 —UN—28JUL23

10. Ikona AutoTrac RowSense bude viditeľná na stránke Spustiť v používateľskom rozhraní navádzania AutoTrac.

PC582150 —UN—01AUG23



AutoTrac RowSense

zb48j1t,1690443942471 -76-17SEP23-7/13

Pomocou displeja GreenStar 3 CommandCenter

PC582158 —UN—01AUG23

POZNÁMKA: Pred používaním tohto produktu je potrebné okrem nastavenia systému AutoTrac vykonať aj nasledujúce kroky:

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.



Ponuka

zb48j1t,1690443942471 -76-17SEP23-8/13

2. Vyberte GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1690443942471 -76-17SEP23-9/13

3. Zvoľte Nastavenia.

PC582163 —UN—01AUG23



Nastavenia

zb48j1t,1690443942471 -76-17SEP23-10/13

4. Vyberte položku Nastavenia RowSense.

PC582164 —UN—01AUG23



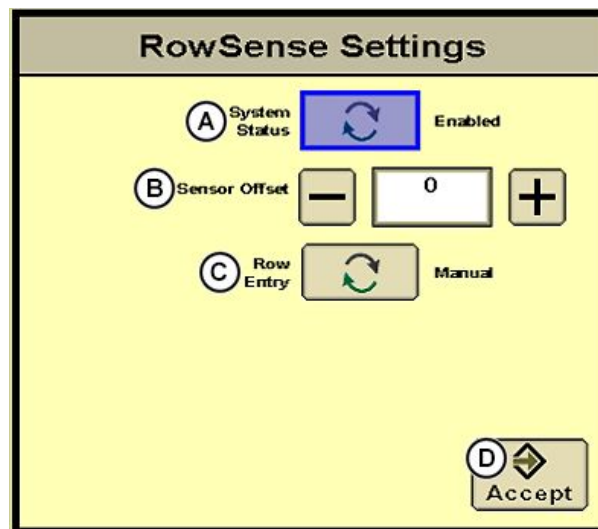
Nastavenia RowSense

zb48j1t,1690443942471 -76-17SEP23-11/13

5. Výberom položky Stav systému (A) povolíte snímače navádzania po riadkoch.
6. Skontrolujte, či je hodnota posunu snímača (B) správna (predvolená hodnota je 0).
7. Pre požadovaný režim vyberte položku Zadávanie riadkov (C).
8. Stlačením tlačidla Prijat' (D) ukončíte Nastavenia RowSense.

A—Stav systému
B—Odsadenie snímača

C—Vjazd do riadku
D—Prijat'



Stránka Nastavenia RowSense

zb48j1t,1690443942471 -76-17SEP23-12/13

9. Ikona AutoTrac RowSense bude viditeľná na stránke Spustiť v používateľskom rozhraní navádzania AutoTrac.

PC582150 —UN—01AUG23



AutoTrac RowSense

zb48j1t,1690443942471 -76-17SEP23-13/13

Nastavenie systému AutoTrac RowSense pomocou displeja 4. generácie

PC28961 —UN—24APR23

POZNÁMKA: Pred používaním tohto produktu je potrebné okrem nastavenia systému AutoTrac vykonať aj nasledujúce kroky:



Ponuka

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.

bvmsit,1690446889571 -76-17SEP23-1/7

2. Stlačte Aplikácie.

PC582132 —UN—27JUL23



Aplikácie

bvmsit,1690446889571 -76-17SEP23-2/7

3. Vyberte navádzanie AutoTrac.

PC28717 —UN—25AUG22



Navádzanie AutoTrac

bvmsit,1690446889571 -76-17SEP23-3/7

4. Vyberte informácie.

PC582133 —UN—27JUL23



Informácie

bvmsit,1690446889571 -76-17SEP23-4/7

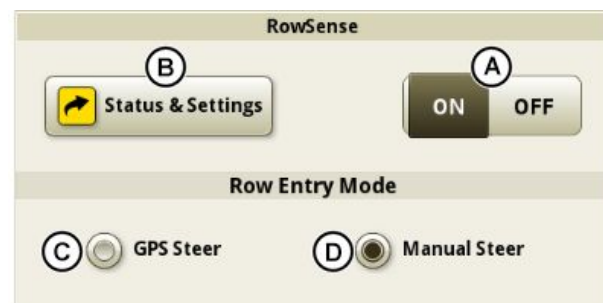
5. Výberom možnosti ON/OFF (A) povolíte snímače navádzania do riadkov.
6. Vyberte požadovaný režim vjazdu do riadku buď pomocou riadenia GPS (C), alebo ručného riadenia (D).
7. Vyberte položku Stav a nastavenia (B), aby ste získali prístup k nastaveniu posunu snímača.

A—ZAP./VYP.

B—Stav a nastavenia

C—Riadenie GPS

D—Manuálne riadenie



Informačná stránka o systéme RowSense

Pokračovanie na ďalšej strane

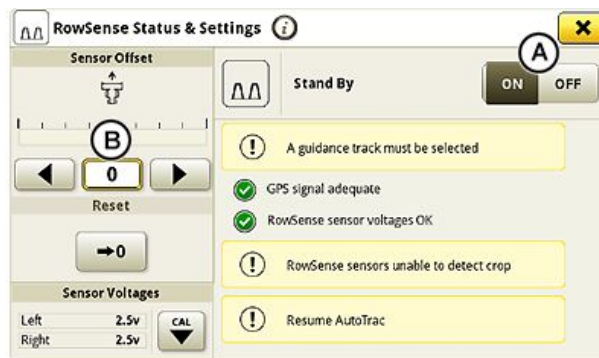
bvmsit,1690446889571 -76-17SEP23-5/7

PC582136 —UN—27JUL23

8. Skontrolujte, či je hodnota posunu snímača (B) správna (predvolená hodnota je 0).
9. Výberom možnosti ON/OFF (A) povolíte snímače navádzania do riadkov.
10. Výberom X v pravom hornom rohu ukončíte aplikáciu RowSense Stav & Nastavenia.

A—ZAP./VYP.

B—Odsadenie snímača



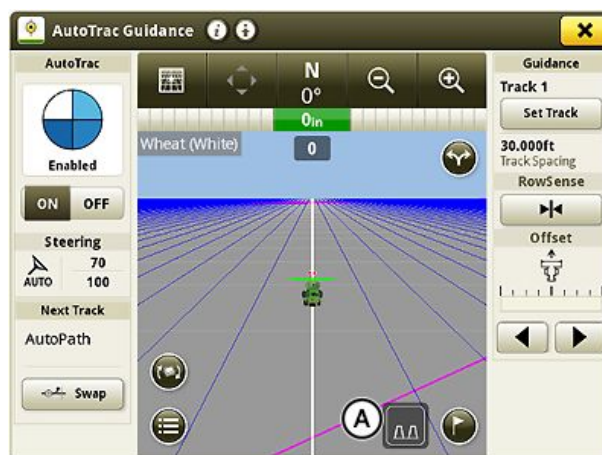
Stránka so stavom a nastaveniami systému RowSense

bvmsit,1690446889571 -76-17SEP23-6/7

PC582135 —UN—27JUL23

11. Na stránke aplikácie navádzania AutoTrac sa zobrazí ikona AutoTrac RowSense (A).

A—AutoTrac RowSense



Stránka navádzania AutoTrac so zapnutou funkciou RowSense

bvmsit,1690446889571 -76-17SEP23-7/7

PC582137 —UN—28JUL23

Nastavenie odsadenia pre Navádzanie v riadku

Do funkcie navádzania v riadku možno pridať odsadenie, aby sa zmenilo zarovnanie stoniek, ktoré vstupujú do žacieho valu na kukuricu.

Príklady, kde je potrebná zmena zarovnania:

- Vysadený odhadovaný riadok je v strede žacieho valu na kukuricu a žací val povalil riadky. Odsadenie možno aplikovať s cieľom "rozdeliť odchýlku" tak, aby boli všetky riadky naklonené, ale nie tak silno ako bez odsadenia.
- Deliče plodiny s pripojenými snímačmi riadkov nie sú zarovnané s riadkom. Až do momentu opravy a zarovnania snímačov možno použiť odsadenie a vyrovnať zlé zarovnanie.

Ak zadáte hodnoty odsadenia nižšie ako 0, stroj môže jazdiť mierne doľava. Hodnoty väčšie ako 0 spôsobia jazdu stroja mierne doprava. Predvolená hodnota je 0, rozsah od -50 do 50.

1. Prechod do Nastavení systému RowSense:

Pre displej GreenStar 3: Vyberte položku Ponuka, GreenStar (GS3), Navádzanie, Nastavenia navádzania a potom vyberte položku Zmena nastavení systému RowSense. Ďalšie informácie nájdete v časti

Nastavenie systému AutoTrac RowSense pomocou displeja GreenStar v tejto časti.

2. **Pre displej GreenStar 3 CommandCenter:** Vyberte položku Ponuka, GreenStar (GS3), Nastavenia a potom vyberte položku Nastavenia systému RowSense. Ďalšie informácie nájdete v časti Nastavenie systému AutoTrac RowSense pomocou displeja GreenStar v tejto časti.

Pre displej 4. generácie: Vyberte položku Menu, Aplikácie, Navádzanie AutoTrac, Informácie a potom vyberte položku Stav a nastavenia v časti RowSense. Ďalšie informácie nájdete v časti Nastavenie systému AutoTrac RowSense pomocou displeja 4. generácie v tejto časti.

3. Zadajte hodnotu posunu snímača medzi -50 a 50. Východisková hodnota je 0.
4. **Pre displej GreenStar 3:** Stlačením tlačidla Prijať ukončíte Nastavenia RowSense.

Pre displej GreenStar 3 CommandCenter: Stlačením tlačidla Prijať ukončíte Nastavenia RowSense.

Pre displej 4. generácie: Výberom X ukončíte stav a nastavenia aplikácie RowSense.

bvmsit,1690530224859 -76-14SEP23-1/1

Nastavenie vjazdu do riadku

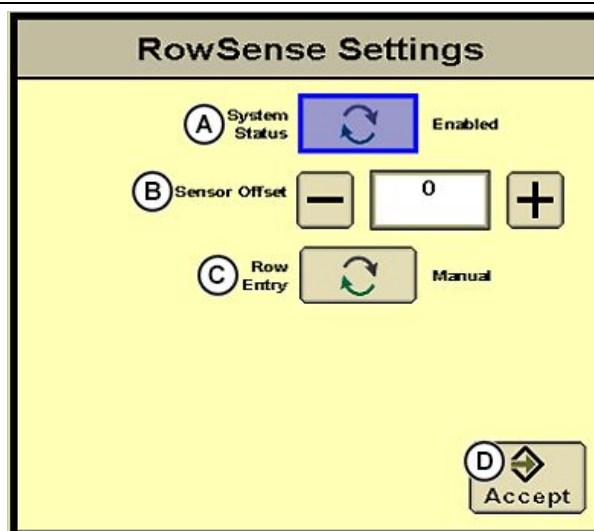
Použitie displeja GreenStar

1. Prechod do Nastavení systému RowSense.

Pre displej GreenStar 3: Vyberte položku Ponuka, GreenStar (GS3), Navádzanie, Nastavenia navádzania a potom vyberte položku Zmena nastavení systému RowSense. Ďalšie informácie nájdete v časti Nastavenie systému AutoTrac RowSense pomocou displeja GreenStar v tejto časti.

Pre displej GreenStar 3 CommandCenter: Vyberte položku Ponuka, GreenStar (GS3), Nastavenia a potom vyberte položku Nastavenia systému RowSense. Ďalšie informácie nájdete v časti Nastavenie systému AutoTrac RowSense pomocou displeja GreenStar v tejto časti.

2. Pre požadovaný režim vyberte položku Zadávanie riadkov (C).
3. Stlačením tlačidla Prijať (D) ukončíte Nastavenia RowSense.



Stránka Nastavenia RowSense

A—Stav systému
B—Odsadenie snímača

C—Vjazd do riadku
D—Prijať

Pokračovanie na ďalšej strane

bvmsit,1690534615778 -76-17SEP23-1/2

PC582140—UN—28JUL23

Pomocou displeja Generation 4

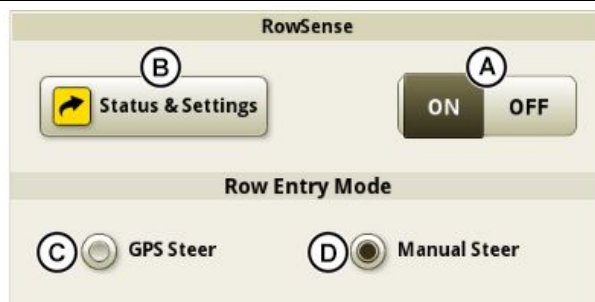
1. Prechod do Nastavení systému RowSense.
Vyberte položku Menu, Aplikácie, Navádzanie AutoTrac a potom vyberte položku Informácie.
2. Výberom možnosti ON/OFF (A) povolíte snímače navádzania do riadkov.
3. Vyberte požadovaný režim vjazdu do riadku buď pomocou riadenia GPS (C), alebo ručného riadenia (D).
4. Výberom X ukončíte stav a nastavenia aplikácie RowSense.

Manuálne:

1. So strojom zájdite do riadku.
2. Stlačte prvýkrát Obnoviť, aby ste spustili žací val.
3. Stlačte druhýkrát Obnoviť, aby ste zapli navádzanie a snímače riadkov.

GPS:

1. So strojom zájdite do riadku.
2. Stlačte prvýkrát Obnoviť, aby ste spustili žací val a zapli navádzanie.



Informačná stránka o systéme RowSense

A—ZAP./VYP.
B—Stav a nastavenia

C—Riadenie GPS
D—Manuálne riadenie

3. Stlačte druhýkrát Obnoviť, aby ste zapli snímače riadkov.

POZNÁMKA: AutoTrac sa zapne po stlačení tlačidla Obnoviť. Snímače riadka sa zapnú, keď sa plodina dotkne tykadiel.

bvwmst,1690534615778 -76-17SEP23-2/2

PC582136 —UN—27JUL23

Postup kalibrácie riadkového senzora pomocou displeja GreenStar

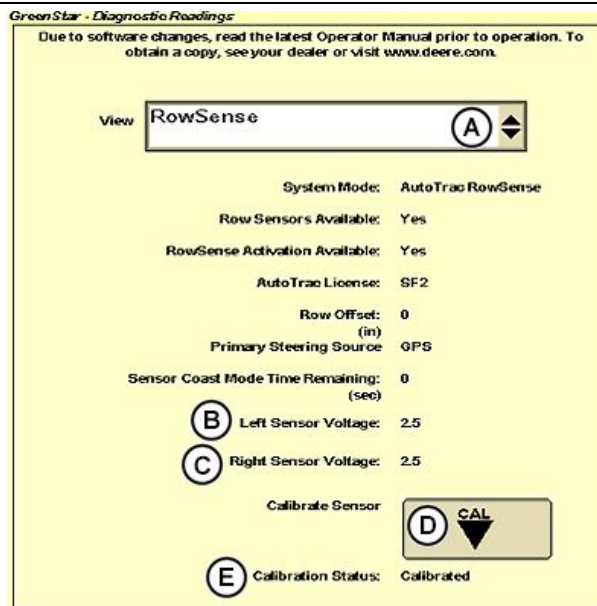
Tento postup sa vykonáva po inštalácii alebo oprave systému. Snímače riadku musia byť inštalované a umiestnené na pokojových zarážkach.

Skontrolujte, či sú snímače riadku nainštalované s pružinami, ktoré ich držia v pokojovej polohe. Nadvihnite žací val, aby ste sa uistili, že sa snímače riadkov nedotýkajú zeme. Stroj sa nesmie pohybovať.

1. Ak chcete prejsť na stránku s údajmi o diagnostike GreenStar. Vyberte položku Menu, GreenStar (GS3) a potom vyberte položku Diagnostika.
2. V rozbaľovacej ponuke Zobrazenie (A) vyberte položku RowSense.
3. Pred začatím kalibrácie zapnite senzor RowSense. Ďalšie informácie nájdete v časti Nastavenie systému AutoTrac RowSense pomocou displeja GreenStar v tejto časti.
4. Uistite sa, že senzory RowSense sú kalibrované pri napätí v pokoji.

POZNÁMKA: Napätie pravého snímača v pokoji by malo byť vyššie než 2,5 V. Napätie ľavého snímača v pokoji by malo byť nižšie než 2,5 V.

5. Vyberte CAL (D), ak chcete uložiť napätia snímačov v pokoji do pamäte jednotky systému riadenia (SSU).



Kalibrácia snímača riadku

A—Zobraziť
B—Napätie ľavého snímača
C—Napätie pravého snímača

D—CAL
E—Stav kalibrácie

6. Po úspešnej kalibrácii ukončíte funkciu Diagnostické hodnoty GreenStar.

bvwmst,1690544832169 -76-17SEP23-1/1

PC582141 —UN—28JUL23

Postup kalibrácie riadkového snímača pomocou displeja 4. generácie

Tento postup sa vykonáva po inštalácii alebo oprave systému. Snímače riadku musia byť inštalované a umiestnené na pokojových zarážkach.

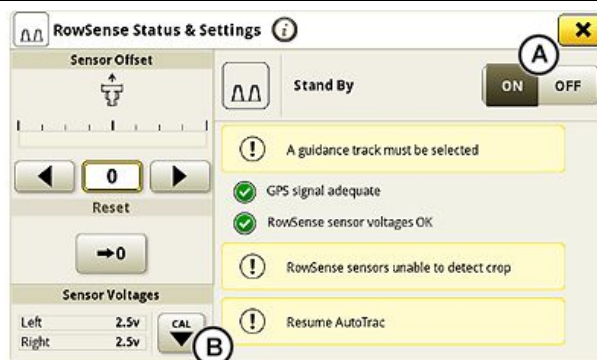
Skontrolujte, či sú snímače riadku nainštalované s pružinami, ktoré ich držia v pokojovej polohe. Nadvihnite žací val, aby ste sa uistili, že sa snímače riadkov nedotýkajú zeme. Stroj sa nesmie pohybovať.

1. Prechod do Nastavení systému RowSense.

Vyberte položku Menu, Aplikácie, Navádzanie AutoTrac, Informácie a potom vyberte položku Stav a nastavenia v časti RowSense.

2. Pred začatím kalibrácie zapnite senzor RowSense. Pozrite si časť Nastavenie systému AutoTrac RowSense pomocou displeja 4. generácie v tejto časti.
3. Uistite sa, že senzory RowSense sú kalibrované pri napätí v pokoji.

POZNÁMKA: Napätie pravého snímača v pokoji by malo byť vyššie než 2,5 V. Napätie ľavého snímača v pokoji by malo byť nižšie než 2,5 V.



Stránka so stavom a nastaveniami systému RowSense

A—ZAP./VYP.

B—CAL

4. Vyberte CAL (B), ak chcete uložiť napätia snímačov v pokoji do pamäte jednotky systému riadenia (SSU).

bvmsit,1690544848389 -76-19SEP23-1/2

5. Prečítajte si podrobnosti o kalibračnom procese a vyberte možnosť Z začať kalibráciu.
6. Pozorne si prečítajte kalibračné predpoklady a vyberte položku Ďalej.
7. Po úspešnej kalibrácii vyberte položku OK a výberom položky X opustíte okno RowSense Stav a Nastavenia.

PC582143 —UN—30JUL23



Spustiť kalibráciu

bvmsit,1690544848389 -76-19SEP23-2/2

Nastavenie AutoTrac RowSense

PC582144 —UN—31JUL23

POZNÁMKA: Pred používaním tohto produktu je potrebné okrem nastavenia systému AutoTrac vykonať aj nasledujúce kroky:



Ponuka

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.

bvmsit,1690794031707 -76-17SEP23-1/5

2. Stlačte tlačidlo Originálny monitor GreenStar.

PC582145 —UN—31JUL23



Originálny monitor GreenStar

bvmsit,1690794031707 -76-17SEP23-2/5

3. Zvoľte položku NASTAVENIE.

PC582146 —UN—31JUL23



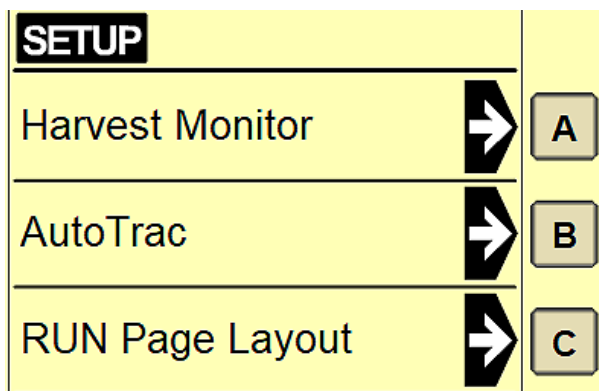
Nastavenie

bvmsit,1690794031707 -76-17SEP23-3/5

4. Vyberte položku AutoTrac (B).

A—Monitor zberu
B—AutoTrac

C—SPUSTIŤ Usporiadanie
stránky



Stránka s nastaveniami

Pokračovanie na ďalšej strane

bvmsit,1690794031707 -76-17SEP23-4/5

PC582147 —UN—31JUL23

- V možnostiach Nainštalovaná výbava pre navádzanie v riadku (C) a Zapnutá výbava pre navádzanie v riadku zvolte možnosť ÁNO.
- V prípade potreby kalibrujte snímače navádzania v riadkoch.
- Skontrolujte, či je hodnota posunu snímača (E) správna (predvolená hodnota je 100).

A—Citlivosť riadenia (50 – 200) E—Odsadenie pre navádzanie v riadku (50 – 150)
 B—Kalibrácia systému F—Nepoužíva sa
 C—Nainštalovaná výbava pre navádzanie v riadku G—Nastavenie
 D—Kalibrácia snímača pre navádzanie v riadku

1	2	SETUP	AutoTrac	
3	4	Steer Sensitivity (50 - 200)	100	A
5	6	AutoTrac Calibration	→	B
7	8	Row Guidance Option Installed	Yes	C
9	0	Row Guidance Sensor Calibration	→	D
.	CLR	Row Guidance Offset (50 - 150)	100	E
PAGE	SETUP			F
INFO	RUN	SETUP	Setup	G

Nastavenie stránky AutoTrac

bvmsit,1690794031707 -76-17SEP23-5/5

PC582148 —UN—31JUL23

Nastavenie odsadenia pre Navádzanie v riadku

Do funkcie navádzania v riadku možno pridať odsadenie, aby sa zmenilo zarovnanie stoniek, ktoré vstupujú do žacieho valu na kukuricu.

Príklady, kde je potrebná zmena zarovnania:

- Vysadený odhadovaný riadok je v strede žacieho valu na kukuricu a žací val povalil riadky. Odsadenie možno aplikovať s cieľom rozdeliť odchýlku tak, aby boli všetky riadky naklonené, ale nie tak silno ako bez odsadenia.
- Deliče plodiny s pripojenými snímačmi riadkov nie sú zarovnané s riadkom. Až do momentu opravy a fyzického zarovnania snímačov možno použiť odsadenie a vyrovnať zlé zarovnanie.

Ak zadáte hodnoty odsadenia nižšie ako 100, stroj môže jazdiť mierne doľava. Hodnoty väčšie ako 100 spôsobia jazdu stroja mierne doprava. Predvolená hodnota je 100, rozsah od 50 do 150.

- Prechod do nastavenia AutoTrac.

Vyberte položku Menu, Originálny monitor GreenStar, NASTAVENIA a potom vyberte položku AutoTrac.

- Vyberte položku Odsadenie pre navádzanie v riadku (50 – 150) (E).
- Zadajte hodnotu Odsadenia pre navádzanie v riadku, je v rozmedzí 50 – 150. Predvolená hodnota je 100.

1	2	SETUP	AutoTrac	
3	4	Steer Sensitivity (50 - 200)	100	A
5	6	AutoTrac Calibration	→	B
7	8	Row Guidance Option Installed	Yes	C
9	0	Row Guidance Sensor Calibration	→	D
.	CLR	Row Guidance Offset (50 - 150)	100	E
PAGE	SETUP			F
INFO	RUN	SETUP	Setup	G

Nastavenie stránky AutoTrac

A—Citlivosť riadenia (50 – 200) E—Odsadenie pre navádzanie v riadku (50 – 150)
 B—Kalibrácia systému F—Nepoužíva sa
 C—Nainštalovaná výbava pre navádzanie v riadku G—Nastavenie
 D—Kalibrácia snímača pre navádzanie v riadku

bvmsit,1690794031816 -76-17SEP23-1/1

PC582148 —UN—31JUL23

Kalibračná procedúra snímača riadku

Tento postup sa vykonáva po inštalácii alebo oprave systému. Snímače riadku musia byť inštalované a umiestnené na pokojových zarážkach.

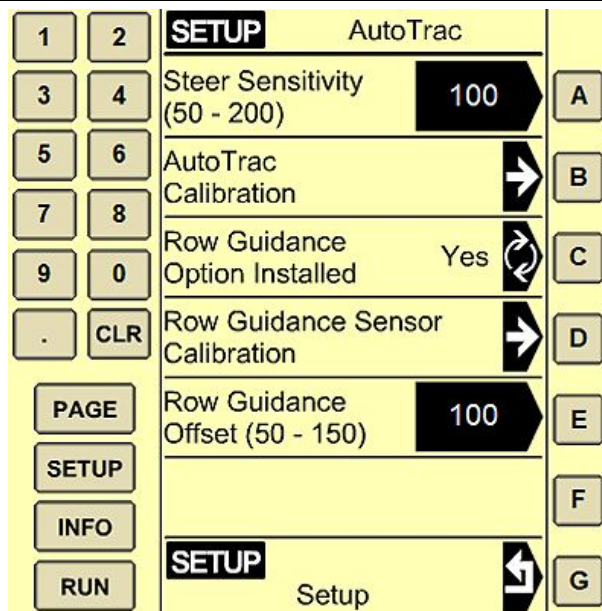
1. Prechod do nastavenia AutoTrac.

Vyberte položku Menu, Originálny monitor GreenStar, NASTAVENIA a potom vyberte položku AutoTrac.

2. Presvedčte sa, či sú snímače riadku nainštalované s pružinami, ktoré ich držia v pokojovej polohe. Nadvihnite žací val, aby ste sa uistili, že sa snímače riadkov nedotýkajú zeme. Stroj sa nesmie pohybovať.

3. Vyberte Kalibrácia snímača pre navádzanie v riadku (D).

- | | |
|--|--|
| A—Citlivosť riadenia (50 – 200) | E—Odsadenie pre navádzanie v riadku (50 – 150) |
| B—Kalibrácia systému AutoTrac | F—Nepoužíva sa |
| C—Nainštalovaná výbava pre navádzanie v riadku | G—Nastavenie |
| D—Kalibrácia snímača pre navádzanie v riadku | |



Nastavenie stránky AutoTrac

PC582148 —UN—31JUL23

bvmsit,1690794031747 -76-19SEP23-1/2

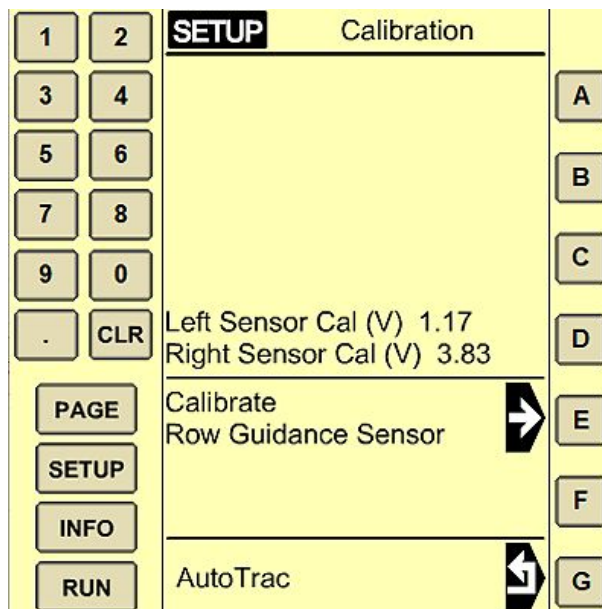
4. Nakalibrujte snímač na pokojové napätie.

5. Vyberte Kalibrácia snímača pre navádzanie v riadku (D), ak chcete uložiť napätia snímačov v pokoji do pamäte jednotky systému riadenia (SSU).

POZNÁMKA: Napätie pravého snímača v pokoji by malo byť vyššie než 2,5 V. Napätie ľavého snímača v pokoji by malo byť nižšie než 2,5 V.

6. Po úspešnej kalibrácii ukončíte režim kalibrácie snímača riadkov.

- | | |
|---------------------------------------|---|
| A—Nepoužíva sa | E—Kalibrovať snímač navádzania v riadku |
| B—Nepoužíva sa | F—Nepoužíva sa |
| C—Kalibrácia ľavého snímača (V) 1,17 | G—AutoTrac |
| D—Kalibrácia pravého snímača (V) 3,83 | |



Kalibrácia snímača riadku

PC582149 —UN—31JUL23

bvmsit,1690794031747 -76-19SEP23-2/2

Zapnutie systému

Zobrazenia a indikátory

Pri použití systému AutoTrac RowSense sa na displeji môžu zobrazíť nasledujúce ikony stavu systému RowSense.

Na displeji GreenStar 2: Funkcia AutoTrac RowSense sa zobrazí na mape v časti Zobrazenie navádzania s označením, že sú k dispozícii snímače riadku (ak je zapnutá funkcia STAV SNÍMAČA).

Na displeji GreenStar 3 2630: Funkcia AutoTrac RowSense sa zobrazí na mape v časti Zobrazenie navádzania s označením, že sú k dispozícii snímače riadku (ak je zapnutá funkcia STAV SNÍMAČA).

Na displeji GreenStar 3 CommandCenter AutoTrac RowSense sa zobrazí na stránke Spustiť.

Na displeji 4. generácie: Funkcia AutoTrac RowSense sa zobrazí na stránke aplikácie Navádzanie AutoTrac.

Každá ikona označuje stav systému RowSense. Ikona stavu funkcie RowSense sa mení zo sivej na farebnú v závislosti od stavu funkcie RowSense.

Gray — Inštalovaný systém RowSense.

Green — Systém RowSense je aktívny a pracuje so systémom GPS a snímačmi riadkov.

Yellow — Systém RowSense je aktívny, ale pracuje len so vstupmi snímača riadkov.

Red — Systém RowSense je aktívny, ale pracuje len s GPS.

PC582150 —UN—01AUG23



Namontovaný systém

PC582151 —UN—01AUG23



Systém aktívny, prevádzka s oboma snímačmi – snímačom riadkov aj GPS

PC582152 —UN—01AUG23



Strata GPS, prevádzka len s údajmi z riadkového senzora

PC582153 —UN—01AUG23



Strata signálu riadkového snímača, prevádzka len s GPS

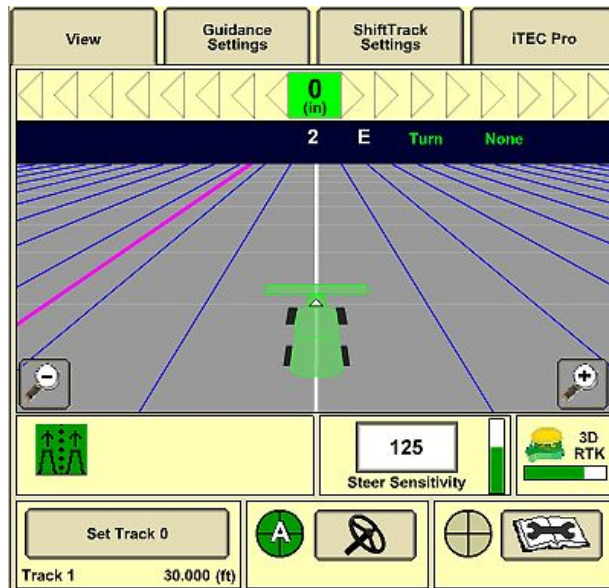
bvmsit,1690865482645 -76-17SEP23-1/1

Zapnutie snímačov riadku

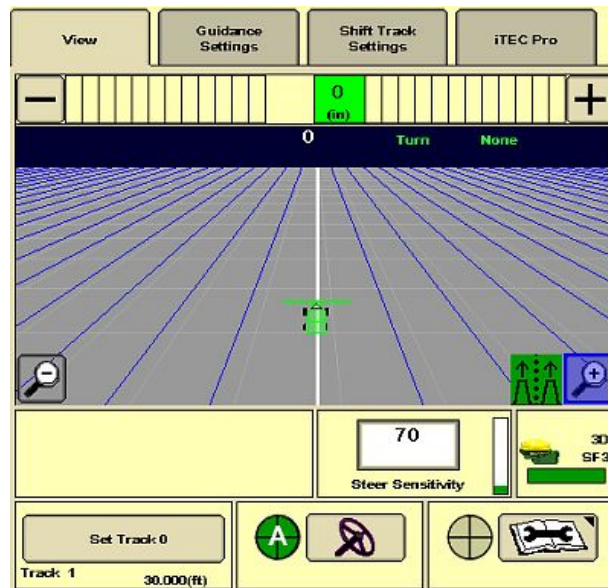
Snímače riadku riadia stroj vždy, keď dokážu určiť polohu riadku. Operátor spozná, že snímače riadku riadia stroj tak, že AutoTrac RowSense sa sfarbí nazeleno a bude znázorňovať pohyb.

Keď je nastavená prvá trasa (lína AB alebo pôvodne zaznamenaný prechod trasy krivky), môžete stlačiť možnosť Obnoviť, ak je stroj v polovici rozstupu trasy a v prijateľnom uhle riadkov. Snímače riadkov navádzajú stroj hneď, ako sa na snímačoch riadkov objaví aktivita.

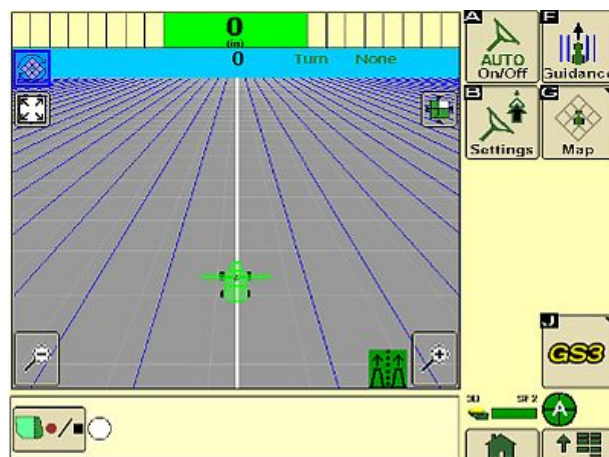
Otáčanie na úvrati: Otáčanie na úvrati sa vykonáva rovnako ako podľa GPS využitím systému AutoTrac. Obsluha sa zoradí s trasou, ktorú si zvolí na sledovanie. Stlačenie možnosti Obnoviť spôsobí, že AutoTrac vedie stroj na riadenú trasu. Snímače riadkov potom zistia polohu riadku a nasledujú ho. Pre predĺženie premietnutia príľahlej trasy na úvrati sa dá použiť vlastnosť predĺženia trasy Adaptívnych kriviek, Kruhovej trasy a Kriviek AB.



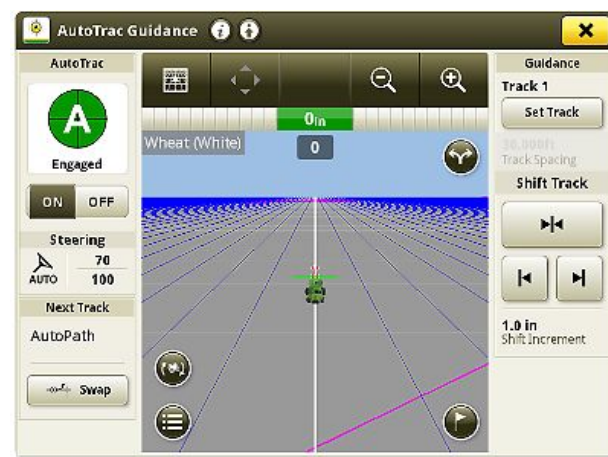
Displej GreenStar 2



Displej GreenStar 3 2630



Displej GreenStar 3 CommandCenter



Displej 4. generácie

bvwmst,1690867627910 -76-27SEP23-1/1

Displej GreenStar 3 – trasa

Priama trasa

Priama trasa by sa mala používať, keď sú riadky rovné a nelíšia sa viac ako približne 1 m (3-1/4 ft). Rovná trasa projektuje všetky línie podľa prvej cesty.

Ak je pole relatívne rovné a nemení sa úvrať, odporúča sa použitie priamej trasy, keďže to umožňuje vstup do riadkov na príľahlých trasách. Výkon s vstupom na riadky sa zlepší, ak je pole osiate AutoTrac. Výkon sa zlepší počas vynechávania riadkov vo vode.

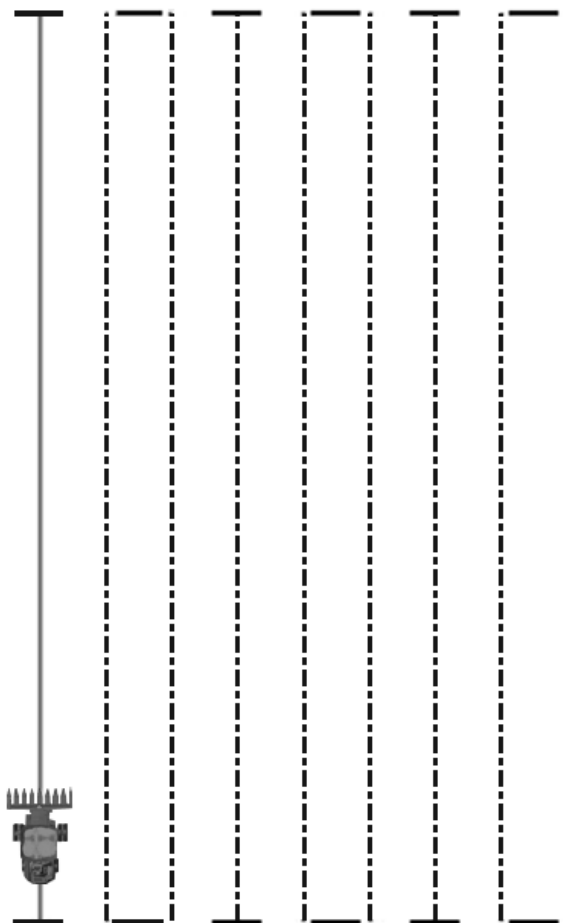
Pri priamej trase sa automaticky znovu vystredí línia GPS. Toto zaisťuje, že trasa GPS je správne vyrovnaná s riadkami.

POZNÁMKA: Táto vlastnosť nie je k dispozícii pri prispôsobujúcich sa zátačkách.

Pre definovanie Trasy 0 existuje niekoľko spôsobov:

- A + B – Definujte trasu 0 tým, že po nej prejdete so strojom.
- Auto B – Definujte trasu 0 tým, že po nej prejdete so strojom.
- A + kurz – Definujte trasu 0 tým, že prejdete vozidlom do bodu A a zadáte preddefinovanú hodnotu kurzu.
- Zemepisná šírka/zemepisná dĺžka – Definícia Trasy 0 tým, že pre body A a B zadáte súradnice zemepisnej šírky a dĺžky.
- Zemepisná šírka/zemepisná dĺžka + kurz – Definícia Trasy 0 tým, že pre bod A zadáte zemepisnú šírku a dĺžku a zadáte preddefinovanú hodnotu kurzu.

Nastavenie priamej stopy



Priama trasa

zb48j1t,1691052171610 -76-17SEP23-1/9

PC10390 —UN—07JAN08

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.

PC582158 —UN—01AUG23



Ponuka

zb48j1t,1691052171610 -76-17SEP23-2/9

2. Vyberte GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



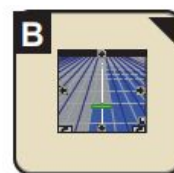
GreenStar (GS3)

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1691052171610 -76-17SEP23-3/9

3. Nastavenie navádzania

PC582160 —UN—01AUG23



Navádzanie

zb48j1t,1691052171610 -76-17SEP23-4/9

4. Vyberte Nastavenia navádzania.

PC582161 —UN—01AUG23



Nastavenia navádzania

zb48j1t,1691052171610 -76-17SEP23-5/9

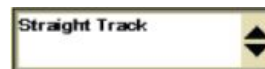
5. V režime sledovania vyberte položku Priama trasa.

PC589284 —UN—17AUG23

6. Zvoľte pohľad.

POZNÁMKA: Ak nežnete, pozastavte záznam.

*POZNÁMKA: Zobrazením prijímača na stránke
Spustiť sa uistíte, že je prítomný signál SF1,
SF2, SF3 alebo RTK.*



Priama trasa z režimu sledovania

7. Skontrolujte, či je správny rozstup trás. Ak rozstup trás nie je správny, zmeňte ho v časti Navádzanie.

zb48j1t,1691052171610 -76-17SEP23-6/9

8. Vyberte možnosť Nastaviť trasu 0.

PC590562 —UN—17AUG23



Strana Nastavenie trasy 0

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1691052171610 -76-17SEP23-7/9

9. Vyberte názov trasy v časti Aktuálna trasa 0 (A). Ak neexistuje žiadna trasa, vytvorte novú trasu výberom položky Nová (C).
10. Vyberte metódu trasy z ponuky Metóda (B).
11. Vyberte Nastaviť A (F) a prejdite so strojom na začiatok trasy.
12. Zvoľte Nastaviť B (G) a pre ukončenie nahrávania trasy prejdite so strojom na vzdialenosť minimálne 10 m.
Vytvoria sa navádzacie čiary cez pole.
13. Výberom možnosti Prijat' spustíte funkciu AutoTrac RowSense.
14. Stlačením tlačidla Zrušiť (H) môžete nastavenie kedykoľvek zrušiť a vrátiť sa na Nastavenie navádzania.

A—Aktuálna trasa 0
B—Metóda
C—Nový
D—Odmontujte

E—Rozstup trás
F—Nastaviť A
G—Nastaviť B
H—Zrušiť

Nastaviť trasu 0

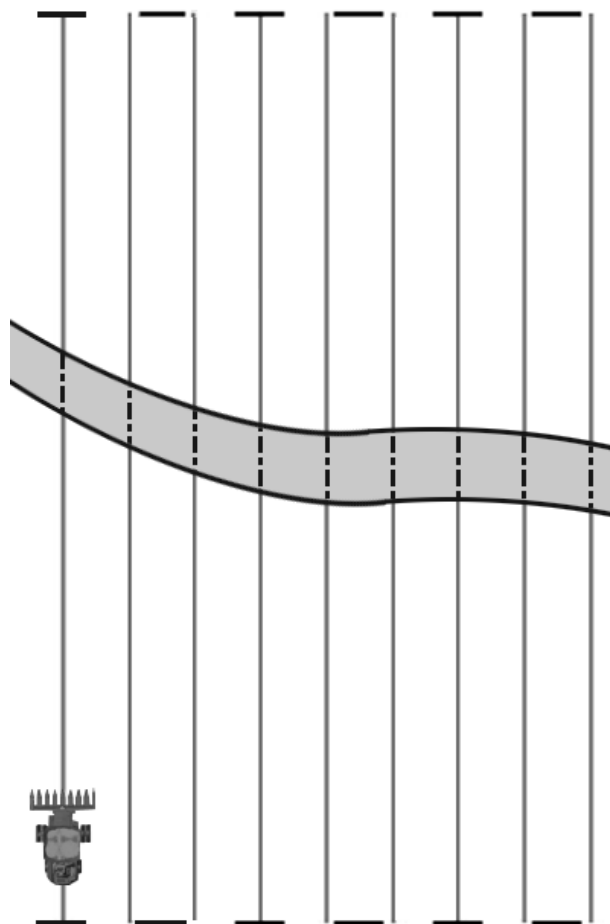
Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1691052171610 -76-17SEP23-8/9

PC590573 —UN—17AUG23

Výpadok riadku –Vo vodnom kanále nebude riadok. Keďže Priama trasa a Krivky AB znova centrujú trasu, existuje väčšia šanca, že sa nájde správny riadok na druhej strane vodného kanála.

POZNÁMKA: Ak sa stratia dátové signály z GPS aj zo snímača riadkov, systém sa nezapne, kým sa neobnoví signál GPS.



Vodný kanál

zb48j1t,1691052171610 -76-17SEP23-9/9

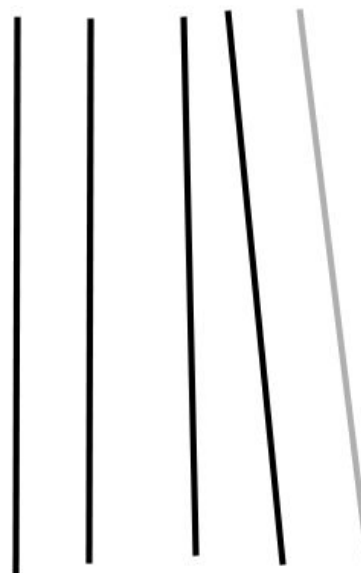
PC10391 —UN—08JAN08

Adaptívne krivky



Trasa sa mení počas prejazdu cez pole

PC10399 —UN—04FEB08



Kurz sa mení počas prejazdu cez pole

PC10400 —UN—04FEB08

Adaptívne krivky možno použiť vo všetkých oblastiach. Dôrazne sa však odporúča používať, keď sa mení dráha pri prejazde poľom, mení sa smer alebo má krivka tvar písmena U. Adaptívne krivky majú pridanú funkciu, ktorá umožňuje výber funkcie RowFinder pomocou prepínacieho tlačidla. Snímače riadku možno použiť na riadenie stroja vždy, keď ich zapnete v riadku. Zaznamenávanie trasy krivky musí byť ZAPNUTÉ. Toto určí prvé prejdenie a umožní vytvorenie priamych predĺžení.

Adaptívne krivky sa premietajú len na príslušné prechody, ale majú výhodu, že ošetrojú rôzne tvary kriviek a počas práce na poli sa nehromadia potenciálne chyby v odhade riadkov.

Ak je na poli viacero strojov, adaptívna krivka neumožní preskočenie prechodu. Adaptívne krivky v takomto scenári fungujú len v prípade, ak rozstup trás ostatných strojov pridáte do vlastného. Napríklad, ak žací val na 12 riadkov nasleduje žací val na 8 riadkov v prípade 30-palcových riadkov počas žatvy na rovnakom poli, pre oba je potrebné zadať rozstup riadkov 20 (50 stôp).

Adaptívne krivky sa odporúčajú vtedy, ak sa dráha po poli často mení. Adaptívne krivky premietajú len vedľajšiu cestičku.



Krivky majú tvar U

PC11000 —UN—04FEB08

Ak chcete nastaviť adaptívne krivky

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692099522625 -76-27SEP23-1/7

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.

PC582158 —UN—01AUG23



Ponuka

zb48j1t,1692099522625 -76-27SEP23-2/7

2. Vyberte GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23

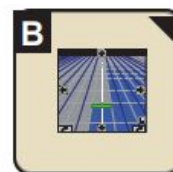


GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692099522625 -76-27SEP23-3/7

3. Nastavenie navádzania

PC582160 —UN—01AUG23

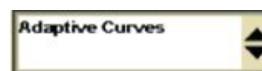


Navádzanie

zb48j1t,1692099522625 -76-27SEP23-4/7

4. V Režime sledovania vyberte položku Adaptívne krivky.

PC590561 —UN—17AUG23



Adaptívne krivky v Režime sledovania

5. Zvoľte pohľad.

POZNÁMKA: Ak nežnete, pozastavte záznam.

POZNÁMKA: Zobrazením prijímača na stránke Spustiť sa uistíte, že je prítomný signál SF1, SF2, SF3 alebo RTK.

6. Uistite sa, že rozstupy medzi koľajnicami sú správne. Ak rozstup trás nie je správny, zmeňte ho v časti Navádzanie.

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692099522625 -76-27SEP23-5/7

7. Stlačením možnosti Záznam začnete zaznamenávať trasu.
8. Jazdíte po trase na poli. Po prejazde prvou trasou sa vytvorí len projekcia nasledujúcej trasy.
9. Výberom možnosti Obnoviť spustíte funkciu AutoTrac RowSense.
10. Stlačením tlačidla Zrušiť môžete nastavenie kedykoľvek zrušiť a vrátiť sa na Nastavenie navádzania.

V režime AutoTrac sa záznam vypne po otočení volantu. V režime dokumentácie sa záznam vypne po zdvihnutí žacieho valu.

Režim AutoTrac – Ak operátor požaduje zlepšený vjazd do riadka len pre príľahlý prechod, záznam adaptívnej krivky previažte so systémom AutoTrac. Toto odporúčame len v prípade, ak je pole relatívne rovné bez extrémnych kriviek a systém AutoTrac sa vypína len zriedka (kvôli manuálnemu riadeniu alebo strate GPS signálu).

Režim dokumentácie – Adaptívne krivky previažte s funkciou dokumentácie. Operátor bude môcť počas

PC590563 —UN—17AUG23



Záznam

prevádzky uchopiť volant a pokračovať v zázname trasy, na ktorej sa nachádza. Predĺženia línie sú dostupné v nasledujúcom prechode, ale nebudú veľmi užitočné na vstupe riadka, pretože na konci riadka existuje oneskorenie zdvihnutia žacieho valu. Výkon bude nedostatočný počas vynechávania riadkov.

Manuálny záznam – Operátor môže zviazať adaptívny záznam s manuálnym záznamom. V tomto režime nie sú povolené predĺženia línií, kým operátor trvalo nestlačí tlačidlo zastavenia na konci riadka. Ak operátor zabudne vypnúť záznam, môže to viesť k problémom ako napríklad nesprávna projekcia zakrivenia. Príklad: Ak operátor vyjde z riadku kvôli vyloženiu a nestlačí pauzu, trasa sa zaznamená. Ak operátor začne jazdiť na príľahlej trase, stroj zľahka vyjde z riadku, pretože projektovaná línia je mimo.

zb48j1t,1692099522625 -76-27SEP23-6/7

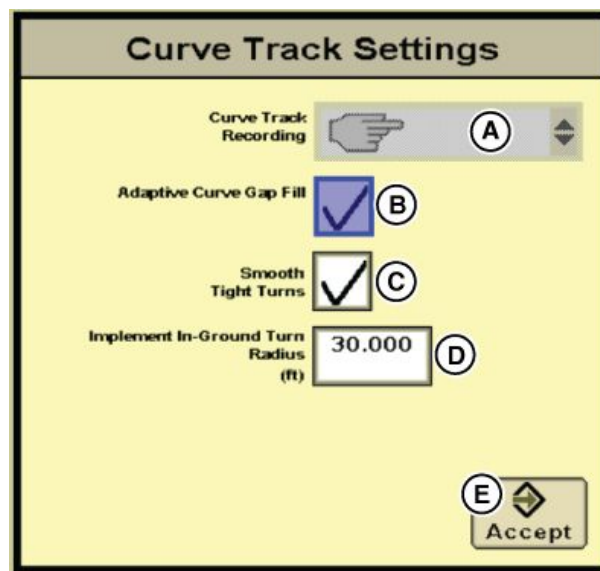
Vyberte položku Menu, GreenStar (GS3), Navádzanie, Nastavenia navádzania, Nastavenia trasy v oblúkoch a potom vyberte položku Záznam zakrivenej trasy (A).

Uvedené režimy adaptívnej krivky možno meniť výberom požadovaného režimu.

- AutoTrac
- Dokumentácia
- Man.

A—Záznam zakrivenej trasy
B—Vyplnenie medzery adaptívnej krivky
C—Vyhladiť ostré zákruty

D—Polomer otočenia príslušenstva na zemi (ft)
E—Prijať



Nastavenia zakrivenej trasy

zb48j1t,1692099522625 -76-27SEP23-7/7

PC590581 —UN—17AUG23

Krivky AB

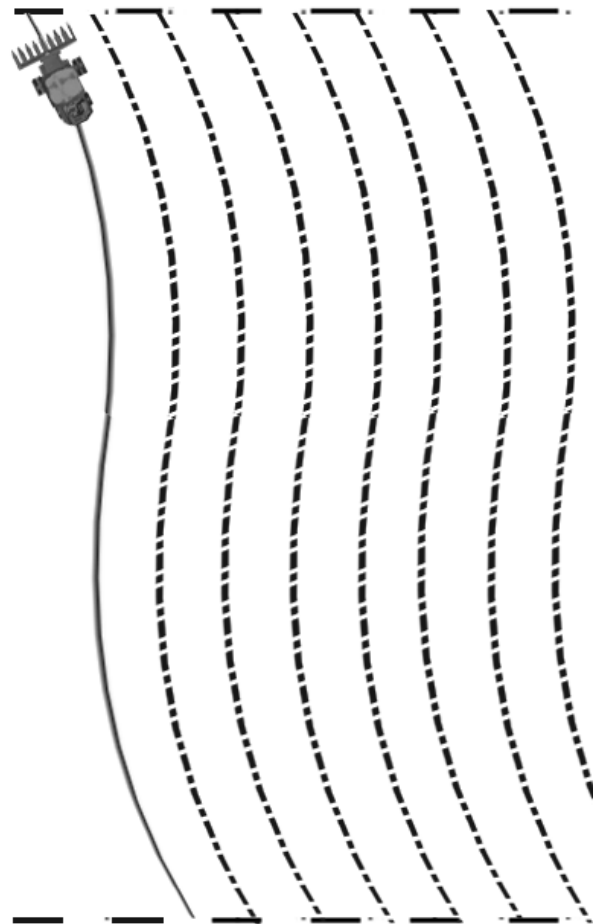
Použitie režimu Krivky AB odporúčame v prípade, ak existuje kontinuálna krivka cez pole. Toto umožňuje vstup na riadky na príľahlých dráhach. Výkon sa zlepší, ak je pole osiate využitím systému AutoTrac. Krivky AB takisto zlepšia výkon počas výpadku riadkov.

Režim Krivky AB má výhodu v naplánovaní zakrivenej trasy cez pole vo forme paralelných čiar, keď je tvar krivky rovnaký pri každom prechode.

Pri prevádzke v režime Krivky AB sa automaticky vystredí krivka GPS. Toto zaisťí, že trasa GPS je správne vyrovnaná s riadkami.

POZNÁMKA: Táto funkcia nie je k dispozícii v krivkách AB.

Nastavenie kriviek AB



V režime Krivky AB sa projektujú všetky línie podľa prvého prechodu

zb48j1t,1692099671127 -76-19SEP23-1/7

PC10393 —UN—08JAN08

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.

PC582158 —UN—01AUG23



Ponuka

zb48j1t,1692099671127 -76-19SEP23-2/7

2. Vyberte GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692099671127 -76-19SEP23-3/7

3. Nastavenie navádzania

PC582160 —UN—01AUG23



Navádzanie

zb48j1t,1692099671127 -76-19SEP23-4/7

4. Vyberte Nastavenia navádzania.

PC582161 —UN—01AUG23

POZNÁMKA: Ak nežnete, pozastavte záznam.



Nastavenia navádzania

zb48j1t,1692099671127 -76-19SEP23-5/7

5. V Režime sledovania vyberte položku AB krivky.

PC589285 —UN—17AUG23

6. Zvoľte pohľad.

POZNÁMKA: Zobrazením prijímača na stránke Spustiť sa uistíte, že je prítomný signál SF1, SF2 alebo RTK.



Krivky AB v Režime sledovania

7. Uistite sa, že rozstupy medzi koľajnicami sú správne. Ak rozstup trás nie je správny, zmeňte ho v časti Navádzanie.

8. Vyberte položku Nastaviť krivku AB.

zb48j1t,1692099671127 -76-19SEP23-6/7

9. Vyberte názov AB krivky z časti Aktuálna krivka AB (A). Ak neexistuje žiadny názov, stlačte tlačidlo Nová (B) a vytvorte novú trasu.

10. Výberom položky Nahrávanie/zastavenie (E) spustíte nahrávanie.

11. Vyberte položku Zobrazíť a prejdite na stroj.

12. Výberom položky Nahrávanie/zastavenie (E) zastavíte nahrávanie.

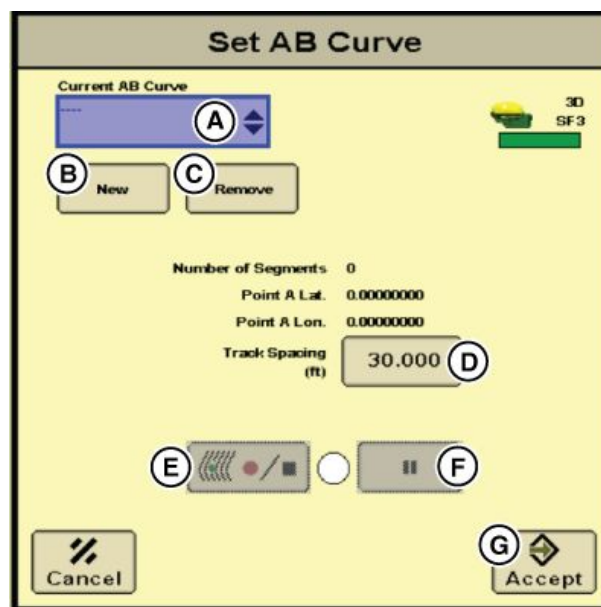
13. Krivky sa naprojektujú naprieč poľom.

14. Stlačte možnosť obnovenia, aby sa spustil AutoTrac RowSense.

15. Stlačením tlačidla Zrušiť môžete nastavenie kedykoľvek zrušiť a vrátiť sa na Nastavenie navádzania.

A—Aktuálna krivka AB
B—Nový
C—Odmontujte
D—Rozstup trás (ft)

E—Nahrávanie/zastavenie
F—Pozastaviť
G—Prijať



Stránka Nastavenie krivky AB

zb48j1t,1692099671127 -76-19SEP23-7/7

PC590582 —UN—17AUG23

Kruhová trasa

Použitie režimu Kruhová trasa odporúčame v prípade, ak je plodina nasadená na poli s centrálnym bodom.

Ak riadky, ktoré sa majú zožať, sú v kruhoch, mali by ste použiť režim Kruhová trasa. Toto umožňuje aplikáciu vstupu zo zakrivenia GPS do snímačov riadkov.

Nastavenie kruhovej trasy



Kruhová trasa

zb48j1t,1692099693191 -76-17SEP23-1/7

PC10853 —UN—31JAN08

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.

PC582158 —UN—01AUG23



Ponuka

zb48j1t,1692099693191 -76-17SEP23-2/7

2. Vyberte GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23

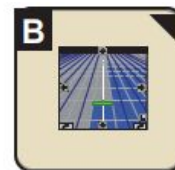


GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692099693191 -76-17SEP23-3/7

3. Nastavenie navádzania

PC582160 —UN—01AUG23



Navádzanie

zb48j1t,1692099693191 -76-17SEP23-4/7

4. Vyberte Nastavenia navádzania.

PC582161 —UN—01AUG23



Nastavenia navádzania

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692099693191 -76-17SEP23-5/7

5. V Režime sledovania vyberte možnosť Kruhová trasa.

PC590560 —UN—17AUG23

6. Zvoľte pohľad.



Kruhová trasa v Režime sledovania

POZNÁMKA: Zobrazením prijímača na stránke Spustiť sa uistíte, že je prítomný signál SF1, SF2 alebo RTK.

zb48j1t,1692099693191 -76-17SEP23-6/7

7. Stlačte tlačidlo Nastaviť kruh.

8. Uistite sa, že rozstupy medzi koľajnicami sú správne. Ak rozstup trás nie je správny, zmeňte ho v časti Navádzanie.

9. Vyberte názov kruhu z časti Aktuálny kruh (A). Ak neexistuje žiadny názov, stlačte tlačidlo Nová (C) a vytvorte novú trasu.

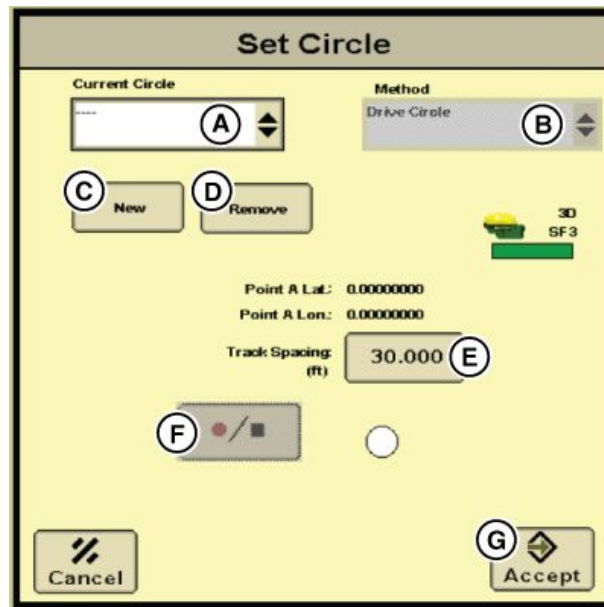
10. Zvoľte metódu Okruh z Metódy (B).

11. Výberom položky Nahrávanie/zastavenie (F) spustíte nahrávanie.

12. Stlačte tlačidlo Prijat' (G). Na poli sa naprojektuje kruh.

13. Stlačte možnosť obnovenia, aby sa spustil AutoTrac RowSense.

14. Stlačením tlačidla Zrušiť môžete nastavenie kedykoľvek zrušiť a vrátiť sa na Nastavenie navádzania.



Nastaviť stránku kruhu

A—Aktuálny okruh
B—Metóda
C—Nový
D—Odmontujte

E—Rozstup trás (ft)
F—Nahrávanie/zastavenie
G—Prijat'

PC590563 —UN—17AUG23

zb48j1t,1692099693191 -76-17SEP23-7/7

Riadkovač

PC582158 —UN—01AUG23

Režim Riadkovač (len paralelné sledovanie) sa používa na riadkové plodiny, kde medzi riadkami nie sú vždy rovnaké vzdialenosti. Riadkovač operátorovi pomôže po nastavení referenčného bodu zistiť, do ktorej skupiny riadkov poľa má vstúpiť pri výstupe z predchádzajúcej skupiny riadkov.

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.



Ponuka

zb48j1t,1692279379982 -76-21SEP23-1/5

2. Vyberte GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



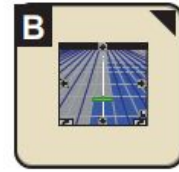
GreenStar (GS3)

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692279379982 -76-21SEP23-2/5

3. Nastavenie navádzania

PC582160 —UN—01AUG23



Navádzanie

zb48j1t,1692279379982 -76-21SEP23-3/5

4. Vyberte Nastavenia navádzania.

PC582161 —UN—01AUG23



Nastavenia navádzania

zb48j1t,1692279379982 -76-21SEP23-4/5

5. V Režime sledovania vyberte položku Riadkovač.

PC590595 —UN—17AUG23

6. Prejsť na zobrazenie. Vyberte položku Nastaviť riadok.



V Režime sledovania vyberte položku Riadkovač.

zb48j1t,1692279379982 -76-21SEP23-5/5

Prepínanie trás

Odkaz na časť Návod na obsluhu v Príručke obsluhy displeja GreenStar 3 2630.

zb48j1t,1692279221665 -76-22AUG23-1/1

Trasa v priekope

Programy Surface Water Pro a AutoTrac sa používajú spoločne na vytvorenie trasy na násype.

Pozrite si časť Priekopa v návode na obsluhu zariadenia SurfaceWater Pro (OMPC21751).

zb48j1t,1692279337562 -76-22AUG23-1/1

Trasa na násype

Programy Surface Water Pro a AutoTrac sa používajú spoločne na vytvorenie trasy na násype.

Pozrite si časť Hrádza v návode na obsluhu zariadenia SurfaceWater Pro (OMPC21751).

zb48j1t,1692279350350 -76-22AUG23-1/1

GreenStar 3 CommandCenter – Trasa

Priama trasa

Princíp činnosti

Režim priamej trasy pomáha pri jazde po priamych rovnobežných trasách. Najprv nastavte stopu 0 (referenčnú cestu) pomocou metód definovania stopy 0. Po definovaní trasy 0 sa vygenerujú všetky prechody pre dané pole. Vygenerované prechody je možné použiť pre funkciu Ručné navádzanie alebo AutoTrac. Každý prechod sa vytvorí podľa pôvodnej trasy jazdy. Zaisť sa tak, že počas prechodu cez pole sa do jazdy nebudú vnášať chyby riadenia.

Prechody sú identickými kópiami pôvodného prechodu.

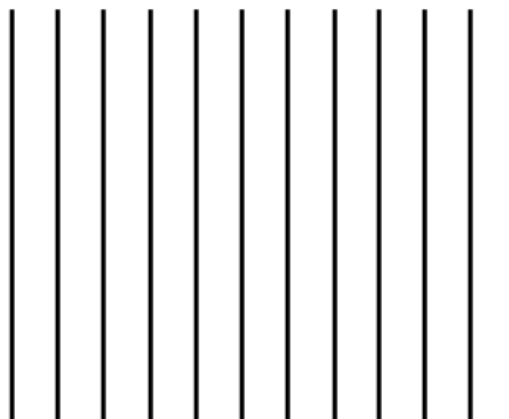
POZNÁMKA: Pojmy "Trasa navádzania" a "Dráha AB" sú navzájom zameniteľné. Trasa 0 je trasa definovaná operátorom a predstavuje referenčný bod, na ktorom sú založené všetky rovnobežné prechody na poli.

Rozstupy medzi rovnobežnými prechodmi určuje Rozstup trás zadáný v sprievodcovi nastavením.

Vytvorenie novej priamej trasy

Pre definovanie Trasy 0 existuje niekoľko spôsobov:

- A + B – Definujte trasu 0 tým, že po nej prejdete so strojom.
- A + Auto B – Definujte trasu 0 tým, že po nej prejdete so strojom.
- A + kurz – Definujte trasu 0 tým, že prejdete vozidlom do bodu A a zadáte preddefinovanú hodnotu kurzu.
- Zemepisná šírka/zemepisná dĺžka – Definícia Trasy 0 tým, že pre body A a B zadáte súradnice zemepisnej šírky a dĺžky.



Priama trasa

- Zemepisná šírka/zemepisná dĺžka + kurz – Definícia Trasy 0 tým, že pre bod A zadáte zemepisnú šírku a dĺžku a zadáte preddefinovanú hodnotu kurzu.

POZNÁMKA: Trasu 0 môžete definovať počas prevádzky (napr. výsadba), ale niektoré funkcie nie sú počas jej vytvárania aktívne.

POZNÁMKA: Odporúča sa, aby bola trasa dlhá 3 m (10 ft) pre ručný pohon a 15 m (45 ft) pre automatický pohon.

zb48j1t,1692099757967 -76-17SEP23-1/9

PC9508 —UN—24OCT06

Priama trasa

PC582158 —UN—01AUG23

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.



Ponuka

zb48j1t,1692099757967 -76-17SEP23-2/9

2. Vyberte GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692099757967 -76-17SEP23-3/9

3. Nastavenie navádzania

PC590571 —UN—17AUG23



Navádzanie

zb48j1t,1692099757967 -76-17SEP23-4/9

4. V režime sledovania vyberte položku Priama trasa.

PC590564 —UN—17AUG23

5. Vyberte priamy názov trasy z položky Názov trasy. Ak neexistuje žiadny názov, stlačte tlačidlo Nová trasa a vytvorte novú trasu.

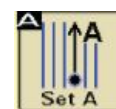


Priama trasa z režimu sledovania

zb48j1t,1692099757967 -76-17SEP23-5/9

6. Výber a nastavenie A.

PC590568 —UN—17AUG23



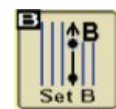
Nastaviť A

zb48j1t,1692099757967 -76-17SEP23-6/9

7. S použitím jednej z troch volieb definujte nastavenie B:

PC590569 —UN—17AUG23

- a. Ak chcete bod B nastaviť ručne, prejdite s vozidlom na požadované miesto v poli a vyberte možnosť Nastaviť B. Minimálna vzdialenosť je 3 m (10 ft). Ak chcete definovať požadovaný kurz, odporúča sa bod B nastaviť na vzdialenom konci poľa.



Nastaviť B

zb48j1t,1692099757967 -76-17SEP23-7/9

- b. Ak chcete bod B nastaviť automaticky, kedykoľvek môžete vybrať možnosť Automaticky nastaviť B. Bod B sa automaticky nastaví, keď vozidlo prejde 15 m (45 ft) od bodu A. Pri tejto metóde sa bod B vypočíta na základe posledných piatich zozbieraných údajových bodov z prejdenej 15 m (45 ft) trasy a pomocou priamky cez týchto päť bodov sa určí kurz.

PC590570 —UN—17AUG23



Automaticky nastaviť B

zb48j1t,1692099757967 -76-17SEP23-8/9

- c. Ak chcete bod B nastaviť zadaním smeru kurzu, vyberte Nastaviť kurz. Pomocou číselných tlačidiel zadajte požadovaný priamy kurz a uložte hodnotu stlačením tlačidla Prijat'. 0,000 predstavuje sever, 90,000 východ, 180,000 juh a 270,000 západ.

PC590572 —UN—17AUG23



Kurz

8. Stlačením tlačidla Zrušiť môžete nastavenie kedykoľvek zrušiť a vrátiť sa na Nastavenie navádzania.

Trasa 0 je teraz zadaná a rovnobežné trasy sú automaticky vytvorené.

zb48j1t,1692099757967 -76-17SEP23-9/9

Adaptívne krivky

Princíp činnosti

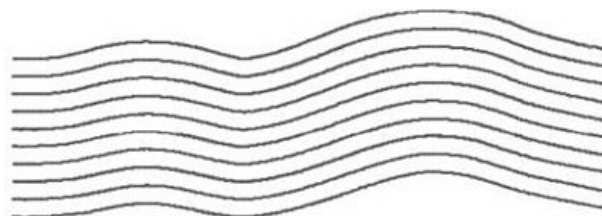
Adaptívna krivka umožňuje operátorovi zaznamenať zakrivenú trasu pri manuálnom riadení. Potom, ako operátor zaznamená prvú zakrivenú trasu a otočí sa so strojom, po zobrazení vyprojektovanej trasy môže využiť možnosť Paralelná trasa alebo aktivovať systém AutoTrac. Stroj bude navádzaný po následných prechodoch na základe predchádzajúceho zaznamenaného prechodu. Každý prechod sa generuje podľa pôvodne riadeného prechodu, aby sa zabezpečilo neskopírovanie chýb v riadení na celé pole. Prechody nepredstavujú identické kópie pôvodného prechodu. Zakrivenie prechodu sa mení, aby sa zachovala chyba medzi jednotlivými prechodmi. V prípade potreby môže operátor zmeniť zakrivenú trasu kdekoľvek na poli. Stačí jednoducho riadiť stroj mimo navrhnuté trasy.

POZNÁMKA: Funkcia preskočenia prechodu je v režime Adaptívna zakrivená trasa nedostupná.

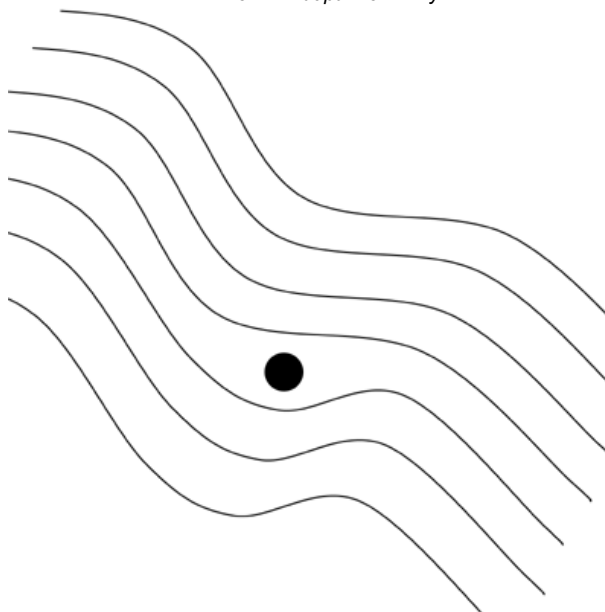
Zakrivenie dráhy sa mení v závislosti od toho, ako sa nasledujúca dráha stáva viac konvexnou alebo konkávnou.

Režim Adaptívna zakrivená trasa umožňuje operátorovi jazdiť a byť navádzaný pozdĺž rôznych trás na poli.

PC9028 —UN—16APR06



Režim Adaptívne krivky



Režim Adaptívne krivky

zb48j1t,1692100048683 -76-19SEP23-1/8

PC9029 —UN—17APR06

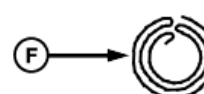
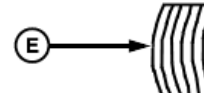
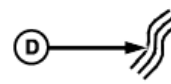
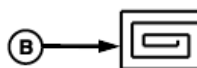
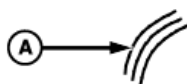
Vzory navádzania

Nasledujú rôzne vzory polí:

- Jednoduchá krivka
- Krivka v tvare S
- Štvorcová trasa
- Pretekárska dráha
- Špirála
- Kruh

Používanie funkcie Posun trasy

Pri použití funkcie Zakrivená trasa sa neodporúča používanie posunu trasy. Posun trasy nekompenzuje prirodzený posun GPS v režime Zakrivená trasa.



Dráhy

A—Jednoduchá krivka
B—Štvorcová trasa
C—Špirála

D—Krivka v tvare S
E—Pretekárska dráha
F—Kruh

Pokračovanie na ďalšej strane

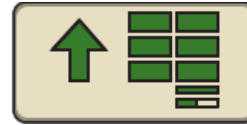
zb48j1t,1692100048683 -76-19SEP23-2/8

PC9032 —UN—17APR06

Vytvorenie novej adaptívnej zakrivenej trasy

PC582158 —UN—01AUG23

POZNÁMKA: Nastavenie klienta, farmy ani poľa nie je pre funkciu adaptívnej zakrivenej trasy povinné, ale je možné uložiť iba jednu globálnu adaptívnu zakrivenú dráhu.



Ponuka

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.

zb48j1t,1692100048683 -76-19SEP23-3/8

2. Vyberte GreenStar (GS3)

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692100048683 -76-19SEP23-4/8

3. Nastavenie navádzania

PC590571 —UN—17AUG23



Navádzanie

zb48j1t,1692100048683 -76-19SEP23-5/8

4. V Režime sledovania vyberte položku Adaptívne krivky.
5. Vyberte názov adaptívnych kriviek z položky Názov trasy. Ak neexistuje žiadny názov, stlačte tlačidlo Nová trasa a vytvorte novú trasu.
6. Prejdite s vozidlom do požadovanej pozície na poli na začiatok trasy.
7. Spustiť záznam. Zvoľte Záznam.

PC590566 —UN—17AUG23



Adaptívne krivky v Režime sledovania

POZNÁMKA: Adaptívny záznam krivky je vypnutý, keď je zapnutý režim opakovania. Pri zázname nových dráh (napr. výsadba) by mal byť režim

opakovania vypnutý. Pri navádzaní po existujúcich dráhach (napr. postrekovanie, zber) má byť Režim opakovania začiatkнутý (aktívny).

Režim opakovania je štandardne VYPNUTÝ.

8. Záznam sa po výbere nahradí nasledujúcim:

a. Pozastaviť

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692100048683 -76-19SEP23-6/8

b. Stop

POZNÁMKA: Záznam je potrebné zastaviť, len ak stroj vybočí z normálnej trasy po poli (napr. na doplnenie postrekovača, sejačky) alebo ak si používateľ neželá zaznamenanie obrátok na konci poľa.

9. Vykonajte počiatkový prechod. Na mape sa zobrazí modrá trasa navádzania.

POZNÁMKA: Pri priamej jazde nemusí byť zaznamenaná trasa na displeji zobrazená za strojom. Trasa sa zobrazí po obrátke stroja.

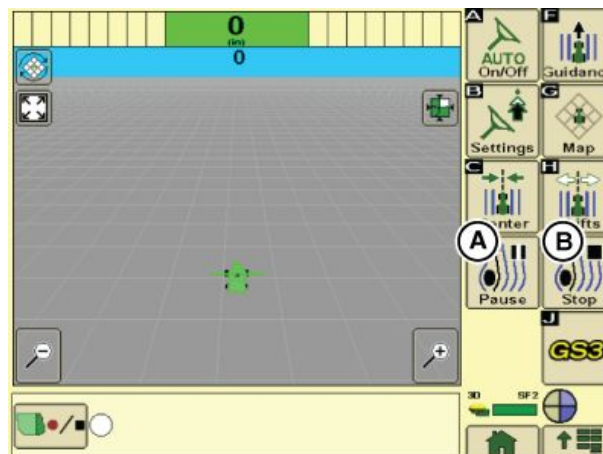
Kým sa nedosiahne koniec prechodu a stroj sa neotočí, nezobrazí sa ŽIADNA biela navigačná čiara. Po obrátke stroja systém automaticky určí dráhu navádzania. Systém vyhladá prvok dráhy, ktorý je rovnobežný a v rozsahu 0,5 až 1,5-násobku rozstupu trasy. Zobrazí sa predpovedaná dráha, podľa ktorej sa môže operátor navigovať. Prejdite s vozidlom po požadovanej dráhe.

10. Na konci prvého prechodu otočte stroj a vytvorí sa biela navigačná čiara pre nasledujúci prechod. Navigačná čiara sa môže zobrazíť až za niekoľko sekúnd.

11. Po zobrazení bielej navigačnej čiary pre zamýšľaný prechod, stlačte prepínač obnovenia (iba pri funkcii AutoTrac) na stroji a stroj sa automaticky navedie na tento prechod. Ak chcete ručné navádzanie, navádzajte po bielej zvýraznenej navigačnej čiare.

12. Po prejení poľa stlačte Zastaviť záznam (B).

DÔLEŽITÉ: Pred vstupom do ďalšieho poľa zastavte záznam. Ak tak neurobíte, môže dôjsť k



Stránka Nastavenie adaptívnych kriviek

A—Pozastaviť

B—Stop

vymazaniu údajov o adaptívnej zakrivenej trase z posledného poľa pred tým, než sa začnú zaznamenávať údaje o adaptívnej zakrivenej trase na nasledujúcom poli.

POZNÁMKA: Uložené údaje o adaptívnej zakrivenej trasy sa priradia k vybranému klientovi, farme, názvu poľa. Uložia sa v internej pamäti displeja, až kým ich používateľ nevymaže, a je možné ich preniesť z jedného displeja na druhý.

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692100048683 -76-19SEP23-7/8

PC590589 —UN—17AUG23

Záznam priamej dráhy alebo Navigácia okolo prekážok

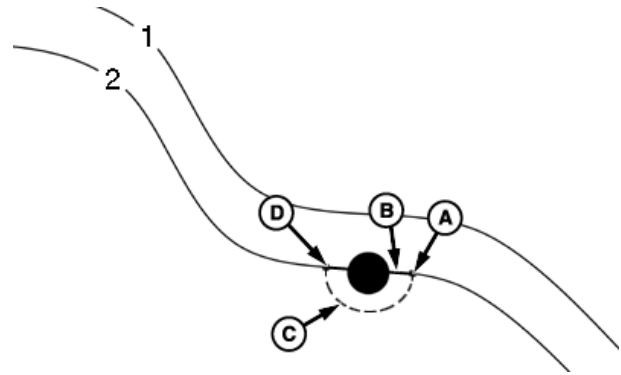
1. Spustiť záznam.
2. Ak chcete dočasne zastaviť záznam dráhy vozidla, stlačte tlačidlo Pozastavenie záznamu.
3. Ak chcete obnoviť záznam adaptívnej zakrivenej trasy, vyberte možnosť Záznam.

Vzdialenosť medzi POZASTAVENÍM a OBNOVENÍM záznamu sa prepojí priamou čiarou. Môže to byť užitočné tam, kde sa nachádza dlhý rovný úsek dráhy alebo pri obchádzaní prekážok.

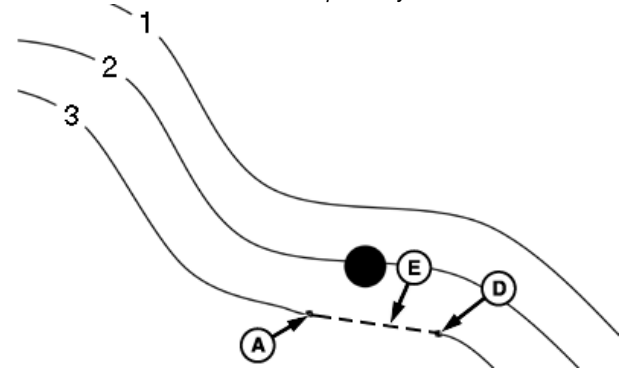
POZNÁMKA: Najdlhšia vytvorená premostená časť (prvok dráhy vytvorený medzi POZASTAVENÍM a OBNOVENÍM) môže byť v dĺžke 0,8 km (0.5 míľ) (2640 ft). Pri väčšej vzdialenosti sa prvok dráhy nespojí, čím vznikne v dráhe medzera.

A—Záznam POZASTAVENÝ
B—Na spojenie dvoch bodov sa vygenerovala premostená časť
C—Dráha traktora sa nezaznamenáva, kým je záznam pozastavený

D—Záznam OBNOVENÝ
E—Dráha sa zaznamená ako priama čiara medzi bodmi A a D



Okolo prekážky



Priama dráha

zb48j1t,1692100048683 -76-19SEP23-8/8

PC9284 —UN—29JUL06

PC9285 —UN—08AUG06

Krivky AB

Princíp činnosti

Režim kriviek AB umožňuje operátorovi jazdiť po rovnobežných zakrivených prechodoch, ktoré majú koncové body na oboch krajoch poľa. Trasy navádzania budú rovnobežné s trasou v oboch smeroch a vytvoria sa podľa pôvodnej trasy, aby sa zaistili že chyby riadenia sa nerozšíria na celé pole.

Trasa 0 je referenčná trasa, na ktorej sú založené všetky nasledujúce zakrivené prechody na poli. Po vytvorení prvej krivky AB (trasa 0) sa vytvoria 4 trasy. Po prejdení stroja posledným zobrazeným prechodom bude systém naďalej generovať ďalšie trasy.

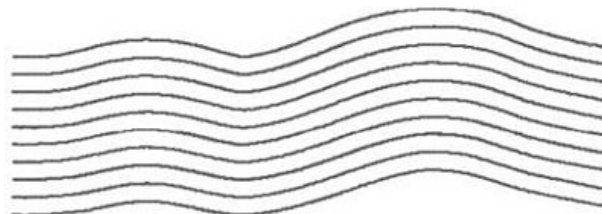
POZNÁMKA: Funkcia preskočenia prechodu je v režime Krivky AB dostupná.

Informácie o generovaní dráhy krivky AB –

Počas generovania prvých prechodov systémom po zaznamenaní trasy 0 alebo pri generovaní ďalších prechodov sa na obrazovke v zobrazení perspektívy zobrazí nápis "Generuje sa krivka AB". V tomto čase nebudete mať možnosť navádzania od akejkoľvek dráhy.

Hranice generovania krivky AB Prvotne zaznamenaná krivka AB musí mať dĺžku najmenej 10 stôp, aby ju bolo možné použiť ako platnú krivku AB pre navádzanie. Aby systém začal generovať zakrivené dráhy, musí byť vozidlo v rámci 400 metrov (0.25 miles) od miesta zaznamenanania trasy 0. Ak sa vozidlo nachádza pri tejto vonkajšej hranici, môže trvať niekoľko minút, kým sa vygeneruje dráha, ktorá sa zobrazí na obrazovke. V tomto čase sa na obrazovke zobrazí nápis "Generuje sa krivka AB".

PC9028 —UN—16APR06



Režim Krivky AB

Viacero kriviek AB na poli – Pole môže obsahovať viacero dráh s krivkou AB. Každú krivku AB na poli je nutné zaznamenať a pomenovať jedinečným názvom.

Číslovanie trás – Trasy sa čísľujú, aby sa umožnilo preskočiť prechod a uľahčilo nájdenie prechodu. Označenie smeru (S, J, V alebo Z) sa určuje podľa kurzu od prvého bodu krivky k poslednému.

Zakrivenie dráhy sa mení v závislosti od toho, ako sa nasledujúca dráha stáva viac konvexnou alebo konkávnou.

Vytvorenie novej zakrivenej trasy AB

Nasledujúci postup použite na nastavenie prvej krivky AB (trasa 0), na ktorej sú založené nasledujúce prechody v poli.

POZNÁMKA: Pre každé pole je možné zaznamenať viacero kriviek AB. Bude potrebné ich pomenovať a zaznamenať oddelene.

zb48j1t,1692100403680 -76-17SEP23-1/7

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.

PC582158 —UN—01AUG23



Ponuka

zb48j1t,1692100403680 -76-17SEP23-2/7

2. Vyberte GreenStar (GS3).

PC582159 —UN—01AUG23



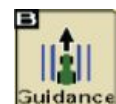
GreenStar (GS3)

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692100403680 -76-17SEP23-3/7

3. Nastavenie navádzania

PC590571 —UN—17AUG23



Navádzanie

zb48j1t,1692100403680 -76-17SEP23-4/7

4. V Režime sledovania vyberte položku AB krivky.

PC590565 —UN—17AUG23



Krivky AB v Režime sledovania

5. Vyberte názov AB kriviek z položky Názov trasy. Ak neexistuje žiadny názov, stlačte tlačidlo Nová trasa a vytvorte novú trasu.

6. Prejdite s vozidlom do požadovanej pozície na poli na začiatok trasy.

7. Spustiť záznam. Zvoľte Záznam.

8. Záznam sa po výbere nahradí nasledujúcim:

a. Pozastaviť

zb48j1t,1692100403680 -76-17SEP23-5/7

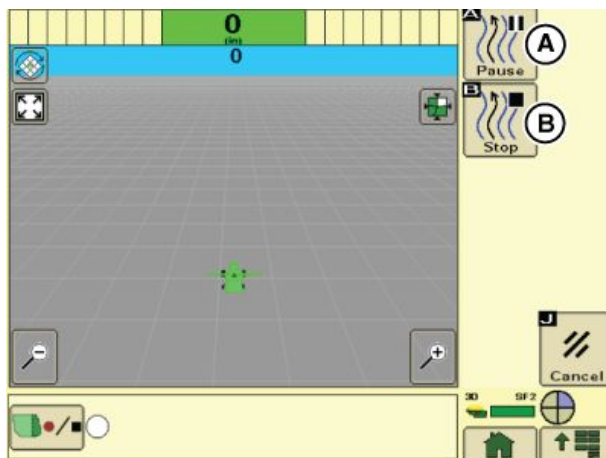
b. Stop

9. Vykonajte počiatkový prechod. Na mape sa zobrazí modrá trasa navádzania.

POZNÁMKA: Pri priamej jazde nemusí byť zaznamenaná trasa na displeji zobrazená za strojom. Trasa sa zobrazí po obrátke stroja.

10. Na konci prechodu stlačte tlačidlo Zastaviť záznam (B) a trasa sa uloží do pamäte.

POZNÁMKA: Ak sa počas záznamu stratí signál GPS, záznam sa zastaví a krivka AB, ktorá sa do daného bodu zaznamenala, sa uloží. Ak krivka AB nie je taká, ako zamýšľal operátor, môžete ju odstrániť pomocou funkcie Odstrániť trasu na stránke Nastavenie trasy navádzania.



Stránka Nastavenie krivky AB

A—Pozastaviť

B—Stop

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692100403680 -76-17SEP23-6/7

PC590590 —UN—17AUG23

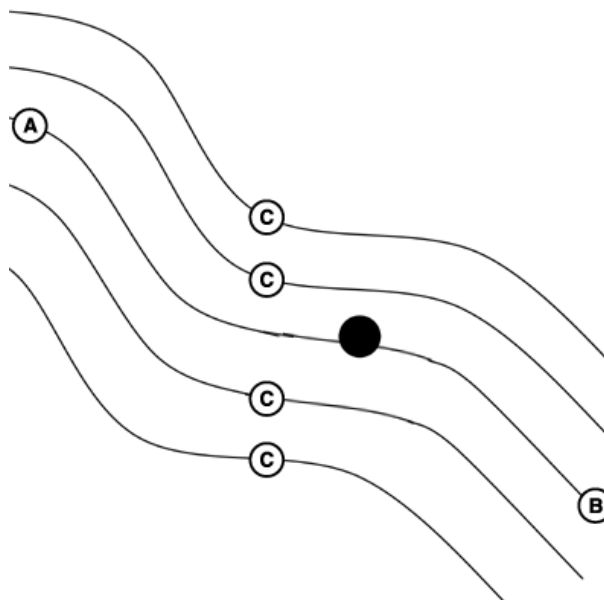
Záznam priamej dráhy alebo Navigácia okolo prekážok

1. Spustiť záznam kriviek AB
2. Ak chcete dočasne zastaviť záznam dráhy vozidla, stlačte tlačidlo Pozastavenie záznamu.
3. Stlačením tlačidla Záznam kriviek AB obnovíte záznam krivky AB.

Vzdialenosť medzi miestom, kde bolo nahrávanie pozastavené a odpojené, sa prepojí rovnou čiarou. Môže to byť užitočné tam, kde sa nachádza dlhý rovný úsek dráhy alebo pri obchádzaní prekážok.

POZNÁMKA: Najdlhšia vytvorená premostená časť (prvok dráhy vytvorený medzi pozastavením a obnovením) môže byť v dĺžke 0,8 km (0.5 miles) (2640 ft). Pri väčšej vzdialenosti sa prvok dráhy nespojí, čím vznikne v dráhe medzera.

A—Pred prekážkou pozastavte C—Dráhy vygenerované z trasy 0
B—Za prekážkou znovu spustíte



Navigácia okolo prekážok

zb48j1t,1692100403680 -76-17SEP23-7/7

PC9030C —UN—27OCT06

Kruhová trasa

PC582158 —UN—01AUG23

Princíp činnosti

Kruhová trasa pomáha operátorovi v jazde v sústredených kruhoch na poli s centrálnym závlahovým systémom. Operátori môžu vytvoriť prvý kruh s použitím rôznych metód. Po vytvorení začiatkovej kružnice sa vytvoria všetky následné kružnice.

V režime kruhovej trasy je možné ručné navádzanie, funkcia AutoTrac však v tomto režime vyžaduje aktiváciu funkcie AutoTrac a Pivot Pro. Aktivácia funkcie Pivot Pro je k dispozícii iba pre Severnú Ameriku.

Zemepisná šírka a dĺžka stredu kružnice sa uložia a priradia sa k Názvu poľa. Ak pri definovaní stredu kruhu nie je vybrané pole, uložia sa stredy kruhu globálne. Stredy kružníc je možné vyvolať na použitie v budúcnosti.

Vytvorenie novej kruhovej trasy

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.



Ponuka

zb48j1t,1692100524545 -76-17SEP23-1/6

2. Vyberte GreenStar (GS3)

PC582159 —UN—01AUG23



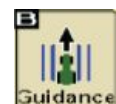
GreenStar (GS3)

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692100524545 -76-17SEP23-2/6

3. Nastavenie navádzania

PC590571 —UN—17AUG23



Navádzanie

zb48j1t,1692100524545 -76-17SEP23-3/6

4. V Režime sledovania vyberte možnosť Kruhová trasa.
5. Vyberte názov kruhovej trasy z položky Názov trasy. Ak neexistuje žiadny názov, stlačte tlačidlo Nová trasa a vytvorte novú trasu.
6. Prejdite s vozidlom do požadovanej pozície na poli na začiatok trasy.

PC590567 —UN—17AUG23



Kruhová trasa v Režime sledovania

Metóda Okruh jazdy

Prejdenie po kruhu – Vytvorí kruhovú trasu tak, že prejdete aspoň 10 percent požadovaného kruhu. Odporúčame

však, aby ste prešli po celej kružnici. Zabezpečíte tak optimálny výpočet stredú kružnice a vyššiu presnosť trasy.

1. Prejdite na požadované miesto na poli, aby ste mohli prejsť jeden kruhový prechod.

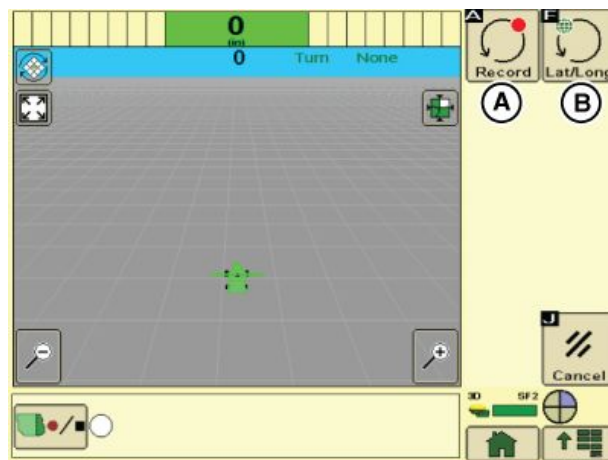
zb48j1t,1692100524545 -76-17SEP23-4/6

2. Vyberte záznam (A), aby ste mohli jazdiť kruhové trasy.
3. Zvoľte možnosť Ukončiť záznam kružnice. Automaticky sa vytvoria kruhové trasy s rozstupom trás definovanom v nastavení.

POZNÁMKA: Zastavenie zaznamenávania kružnice sa zobrazí po prejení dostatočnej dráhy kruhu, aby bolo možné vypočítať stredový bod.

A—Záznam

B—Šírka/Dĺžka



Strana Nastavenie kruhovej trasy

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692100524545 -76-17SEP23-5/6

PC590591 —UN—17AUG23

Metóda zemepisnej šírky/dĺžky

1. Vyberte položku zemepisnej šírky/dĺžky (B).
2. Zadajte požadované hodnoty zemepisnej šírky a dĺžky vo formáte desatinných stupňov. Po prvom zobrazení úvodnej obrazovky sa zobrazia predchádzajúce hodnoty zemepisnej šírky a dĺžky, ktoré sú spojené s daným poľom.
3. Stlačením tlačidla Prijat' uložte hodnoty (C). Automaticky sa vytvoria kruhové trasy s rozstupom trás definovanom v nastavení.

POZNÁMKA: Možno bude potrebné zarovnať vozidlo s trasou stožiara otočného závlahového systému alebo použiť posun trasy na stred, aby sa trasy zarovnali s vozidlom.

A—Zem. šírka
B—Zem. dĺžka

C—Prijat'

Stredový bod

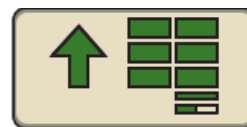
zb48j1t,1692100524545 -76-17SEP23-6/6

PC590584 —UN—17AUG23

Riadkovač

PC582158 —UN—01AUG23

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.



Ponuka

zb48j1t,1692279954088 -76-17SEP23-1/3

2. Vyberte GreenStar (GS3)

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692279954088 -76-17SEP23-2/3

3. Nastavenie navádzania
4. V Režime sledovania vyberte položku Riadkovač.
5. Prejsť na zobrazenie.
6. Vyberte položku Nastaviť riadok.

PC590571 —UN—17AUG23



Navádzanie

zb48j1t,1692279954088 -76-17SEP23-3/3

Generácia 4 Display-Track

Priama trasa

PC28961 —UN—24APR23

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.



Ponuka

zb48j1t,1692106465016 -76-17SEP23-1/9

2. Vyberte navádzanie AutoTrac.

PC28717 —UN—25AUG22



Navádzanie AutoTrac

zb48j1t,1692106465016 -76-17SEP23-2/9

3. Vyberte Nastaviť trasu.

PC590575 —UN—17AUG23



Nastaviť trasu

zb48j1t,1692106465016 -76-17SEP23-3/9

4. Ak nie je k dispozícii žiadna existujúca stopa, vyberte položku Nová stopa.

PC590576 —UN—17AUG23



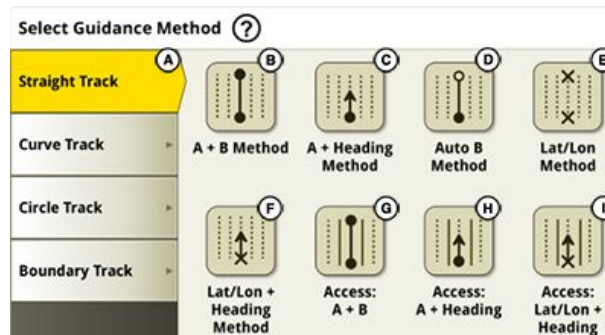
Nová trasa

zb48j1t,1692106465016 -76-17SEP23-4/9

5. Vyberte Priama trasa (A). Vyberte ľubovoľnú metódu z dostupných možností.

A—Priama trasa
B—Metóda A + B
C—Metóda A + kurz
D—Metóda Auto B
E—Metóda zemepisnej šírky/dĺžky

F—Metóda zemepisnej šírky/dĺžky + kurz
G—Prístup: A + B
H—Prístup: A+ kurz
I— Prístup: Šírka/dĺžka + kurz



Možnosti rovnej trasy

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692106465016 -76-17SEP23-5/9

PC28845 —UN—22AUG23

6. Vyberte názov trasy.

PC590577 —UN—17AUG23

Track Name

Track 1



Názov trasy

zb48j1t,1692106465016 -76-17SEP23-6/9

7. Zvoľte pole

PC590578 —UN—17AUG23

Field

South 40



Pole

zb48j1t,1692106465016 -76-17SEP23-7/9

9. Výber a nastavenie A.

PC590579 —UN—17AUG23

Set A

Nastaviť A

zb48j1t,1692106465016 -76-17SEP23-8/9

10. Vyberte Nastaviť B.

PC590580 —UN—17AUG23

Set B

Nastaviť B

zb48j1t,1692106465016 -76-17SEP23-9/9

Zakrivená trasa

PC28961 —UN—24APR23

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.



Ponuka

zb48j1t,1692108125002 -76-17SEP23-1/6

2. Vyberte navádzanie AutoTrac.

PC28717 —UN—25AUG22



Navádzanie AutoTrac

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692108125002 -76-17SEP23-2/6

3. Vyberte Nastaviť trasu.

PC590575 —UN—17AUG23



Nastaviť trasu

zb48j1t,1692108125002 -76-17SEP23-3/6

4. Ak nie je k dispozícii žiadna existujúca trasa, vyberte položku Nová trasa.

PC590576 —UN—17AUG23



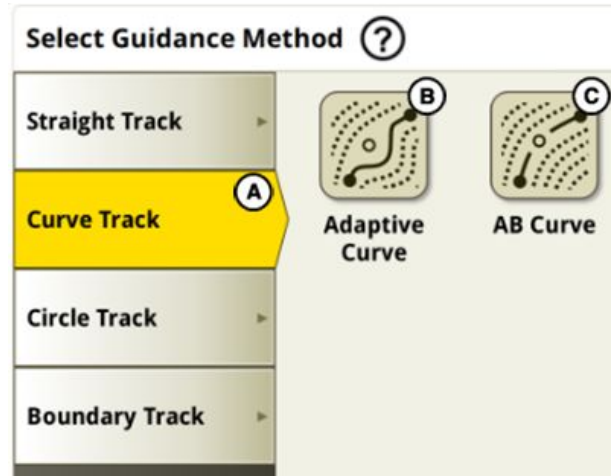
Nová trasa

zb48j1t,1692108125002 -76-17SEP23-4/6

5. Vyberte položku Zakrivená trasa (A). Vyberte ľubovoľnú metódu z dostupných možností.
6. Prejdite na požadované miesto na poli.

A—Zakrivená trasa
B—Adaptívna krivka

C—Krivka AB



Možnosti Zakrivenej trasy

zb48j1t,1692108125002 -76-17SEP23-5/6

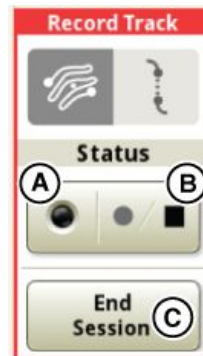
PC28846 —UN—22AUG23

7. Označením možnosti Záznam (A) spustíte zaznamenávanie.
8. Ak chcete ukončiť nahrávanie, vyberte položku Ukončiť reláciu (C).
9. Výberom položky OK uložíte reláciu alebo Zrušiť sa vrátite do relácie nahrávania krivky.

POZNÁMKA: Po ukončení je možné upravením trasy pridať do relácie dodatočné časti krivky.

A—Záznam
B—Pozastavenie/zastavenie

C—Ukončiť reláciu



Zaznamenať trasu

zb48j1t,1692108125002 -76-17SEP23-6/6

PC590588 —UN—17AUG23

Kruhová trasa

PC28961 —UN—24APR23

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.



Ponuka

zb48j1t,1692108138989 -76-17SEP23-1/7

2. Vyberte navádzanie AutoTrac.

PC28717 —UN—25AUG22



Navádzanie AutoTrac

zb48j1t,1692108138989 -76-17SEP23-2/7

3. Vyberte Nastaviť trasu.

PC590575 —UN—17AUG23



Nastaviť trasu

zb48j1t,1692108138989 -76-17SEP23-3/7

4. Ak nie je k dispozícii žiadna existujúca trasa, vyberte položku Nová trasa.

PC590576 —UN—17AUG23



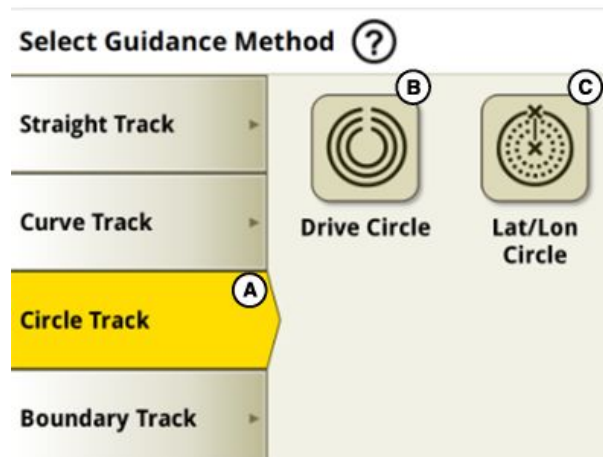
Nová trasa

zb48j1t,1692108138989 -76-17SEP23-4/7

5. Vyberte položku Kruhová trasa (A). Vyberte ľubovoľnú metódu z dostupných možností.

A—Kruhová trasa
B—Okruh

C—Kruh zemepisná dĺžka/šírka



Možnosti Kruhovej trasy

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692108138989 -76-17SEP23-5/7

PC28847 —UN—22AUG23

Okruh

1. Prejdite na požadované miesto na poli, aby ste mohli prejsť jeden kruhový prechod.
2. Ak chcete nahráť novú trasu, vyberte položku Spustiť (A).
3. Jazdite po požadovanej kruhovej trase.
4. Výberom položky Hotovo (B) ukončíte nahrávanie.

POZNÁMKA: Správa Hotovo sa zobrazí po prejdení dostatočnej dráhy kruhu, aby bolo možné vypočítať stredový bod.



Jazdenie po kruhovej trase

A—Štart
B—Hotovo

C—Zrušiť

zb48j1t,1692108138989 -76-17SEP23-6/7

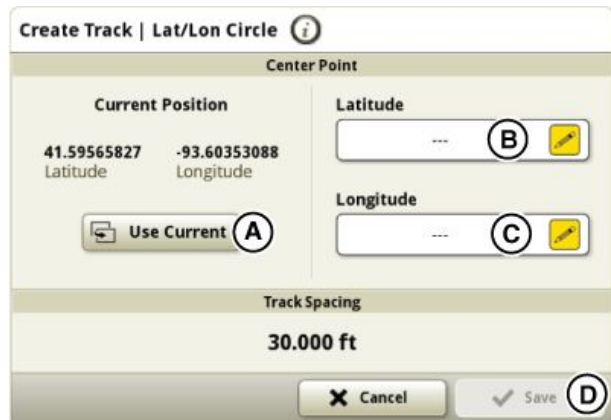
PC590587 —UN—17AUG23

Kruh zemepisná dĺžka/šírka

1. Prejdite na požadované miesto na poli, aby ste mohli prejsť jeden kruhový prechod.
2. Ak je aktuálna zemepisná šírka a dĺžka správna, vyberte možnosť Použiť aktuálnu (A).
3. Vyberte zemepisnú šírku (B) a zemepisnú dĺžku (C).
4. Stlačte tlačidlo Uložiť (D).

A—Použiť aktuálnu
B—Zem. šírka

C—Zem. dĺžka
D—Uložiť



Šírka/dĺžka okruhu

zb48j1t,1692108138989 -76-17SEP23-7/7

PC590592 —UN—17AUG23

Trasa na hranici

PC28961 —UN—24APR23

1. Stlačte tlačidlo Ponuka.



Ponuka

zb48j1t,1692108148895 -76-17SEP23-1/5

2. Vyberte navádzanie AutoTrac.

PC28717 —UN—25AUG22



Navádzanie AutoTrac

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692108148895 -76-17SEP23-2/5

3. Vyberte Nastaviť trasu.

PC590575 —UN—17AUG23



Nastaviť trasu

zb48j1t,1692108148895 -76-17SEP23-3/5

4. Ak nie je k dispozícii žiadna existujúca trasa, vyberte položku Nová trasa.

PC590576 —UN—17AUG23



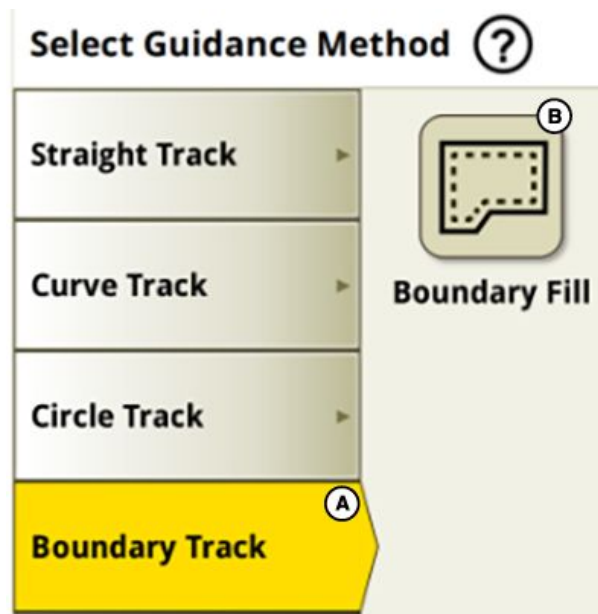
Nová trasa

zb48j1t,1692108148895 -76-17SEP23-4/5

5. Vyberte možnosť Hranica trasy (A). Vyberte položku Vyplnenie hranice (B).
6. Zvoľte pole a hranicu na vytvorenie trasy s vyplnenou hranicou.
7. Výberom možnosti Ďalej nastavte vyplnenie hranice.

A—Trasa na hranici

B—Vyplnenie hranice

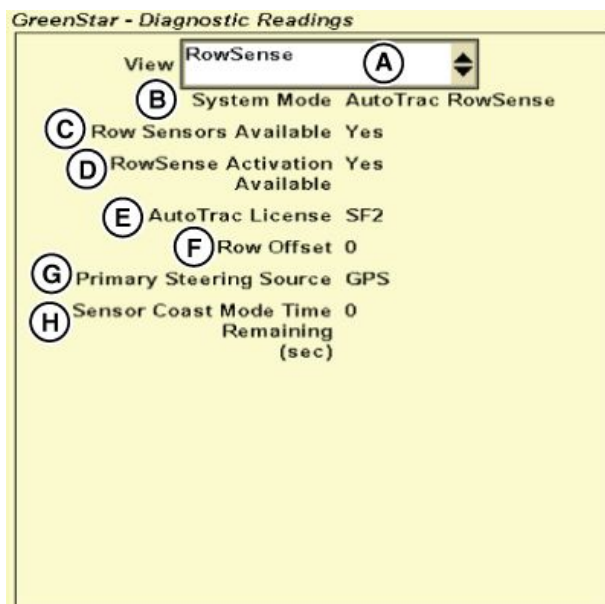


Možnosti hranice trasy

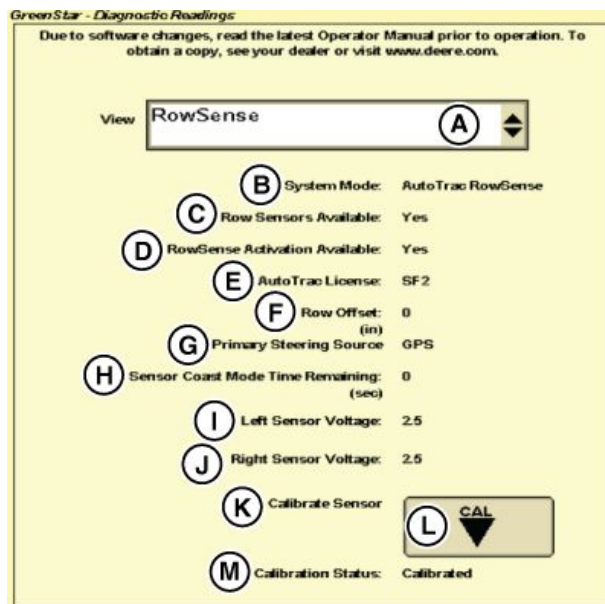
zb48j1t,1692108148895 -76-17SEP23-5/5

PC28848 —UN—22AUG23

POZNÁMKA: Možné diagnostické odpovede s krátkym vysvetlením.



Diagnostické údaje pre GreenStar 3 CommandCenter



Diagnostické hodnoty pre displej GreenStar 3

- | | | | |
|-------------------------------|-------------------------------|---|----------------------|
| A—Zobraziť | E—Licencia na systém AutoTrac | H—Zvyšný čas snímača v režime voľnobehu | K—Kalibrovat' snímač |
| B—Režim systému | F—Odsadenie riadka | I— Napätie ľavého snímača | L—CAL |
| C—Snímače riadka dostupné | G—Primárny zdroj riadenia | J— Napätie pravého snímača | M—Stav kalibrácie |
| D—Aktivácia RowSense dostupná | | | |

Snímače riadka dostupné:

- A – áno
- B – nie

Aktivácia navádzania v riadku dostupná:

- A – áno (ak je dostupná aktivácia AutoTrac RowSense GS3)
- C – nie (ak nie je dostupná aktivácia AutoTrac RowSense GS3)

Licencia na systém AutoTrac:

- A – áno (SF1)
- B – áno (SF2)
- C – nie

Odsadenie riadka:

- Aktuálna hodnota odsadenia riadka, vzdialenosť odmeraná v (in.) alebo (mm).

Primárny zdroj riadenia:

- A – žiadny
- B – GPS
- C – snímače riadku

Zvyšný čas snímača v režime voľnobehu:

- Časovač s odpočítavaním, ak sa stratí signál GPS, zobrazuje sa v sekundách.

Napätie ľavého snímača

- Napätie snímača v pokoji by malo byť nižšie než 2,5 V.

Napätie pravého snímača

- Napätie snímača v pokoji by malo byť vyššie než 2,5 V.

Kalibrovat' snímač

Stav kalibrácie

- Kalibrované
- Nekalibrované

zb48j1t,1692098536255 -76-12SEP23-1/1

Diagnostická obrazovka pre Gen4

Stav AutoTrac: Stav AutoTrac zobrazuje Koláčový graf stavu AutoTrac a Prepínač zapnutia/vypnutia systému AutoTrac.

POZNÁMKA: Hodnoty výkonu a podmienok sledovania sa priebežne vypočítavajú, keď je systém AutoTrac zapojený (graf stavu 4/4) a sledujú sa na línii. Hodnoty sa neaktualizujú, keď AutoTrac klesne na hodnotu 3/4 alebo 2/4 stavového riadku a hodnoty v 1/4 stavovom riadku sa zmenia na "----".

Výkon sledovania (A)

POZNÁMKA: Každá z nasledujúcich hodnôt sa zobrazuje ako 95. percentilná hodnota, čo znamená, že 95 % času, výkon bude rovnaký alebo väčší ako zobrazená hodnota.

95% Chyba vybočenia z trasy – Vzdialenosť stroja od najbližšej trasy. Chyba sa zvyšuje, až kým stroj nedosiahne polovicu cesty medzi dvoma stopami, potom sa chyba odpočítava, keď sa stroj priblíži k nasledujúcej stope. V dobrých podmienkach by mali byť tieto hodnoty rovnaké alebo nižšie ako:

	4,8 – 12,9 km/h (3 – 8 mph)	12,9 – 19,3 km/h (8 – 12 mph)	19,3 – 24,1 km/h (12 – 15 mph)
Chyba vybočenia z trasy (všetky typy trás)	4 cm (1.6 in)	8 cm (3.2 in)	12 cm (4.7 in)

95 % Chyba kurzu - Vzájomný vzťah medzi smerom stroja a aktuálnou trasou. V dobrých podmienkach by mali byť tieto hodnoty rovnaké alebo nižšie ako:

	4,8 – 12,9 km/h (3 – 8 mph)	12,9 – 19,3 km/h (8 – 12 mph)	19,3 – 24,1 km/h (12 – 15 mph)
Priama trasa	0,8°	1°	1,2°
Zakrivená/kruhovú trasa (Táto hodnota závisí od ostroty krivky. Ostrejšie krivky majú vyššie hodnoty.)	1,6°	3,0°	3,6°

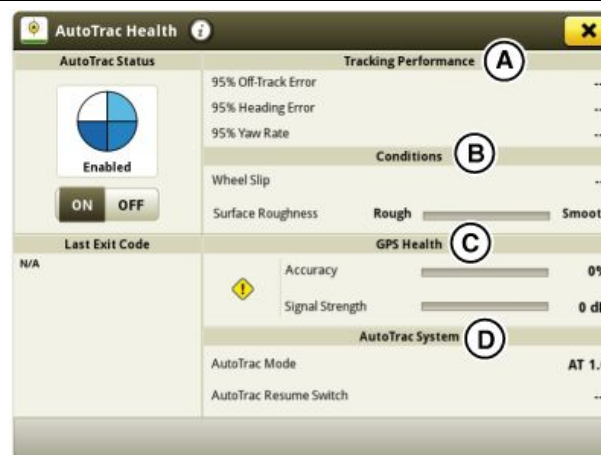
95 % Miera vychýlenia - pomer otočenia stroja, ktorý ovplyvňuje výkon sledovania. V dobrých podmienkach by mali byť tieto hodnoty rovnaké alebo nižšie ako:

	4,8 – 12,9 km/h (3 – 8 mph)	12,9 – 19,3 km/h (8 – 12 mph)	19,3 – 24,1 km/h (12 – 15 mph)
Priama trasa	1°	1,5°	1,8°
Zakrivená/kruhovú trasa (Táto hodnota závisí od ostroty krivky. Ostrejšie krivky majú vyššie hodnoty.)	2°	4,5°	5,4°

Podmienky (B)

POZNÁMKA: Hodnoty mimo optimálneho rozsahu zobrazuje žltý LED indikátor stavu. Hodnoty ktoré, sú v optimálnom rozsahu, zobrazuje zelený LED indikátor stavu.

Nerovnosť povrchu – Hodnoty povrchu, na ktorom je stroj v prevádzke. Vypočítava sa pomocou vstupov sklonu, kolísania a rýchlosti z prijímača Starfire. Indikátor



Diagnostická obrazovka pre Gen4

A—Výkon sledovania
B—Podmienky

C—Stav GPS
D—Systém AutoTrac

drsnosti povrchu je žltý, keď je mimo optimálneho rozsahu a zelený, keď je v optimálnom rozsahu.

Preklz kolesa - Percento preklzu kolesa sa meria porovnaním údajov rýchlosti kolesa zo stroja s rýchlosťou podľa GPS. Hodnota väčšia ako 6 % znamená, že preklz kolesa môže mať negatívny vplyv na výkon AutoTrac.

Stav GPS (C)

Pokračovanie na ďalšej strane

zb48j1t,1692676792441 -76-23AUG23-1/2

Presnosť – Presnosť polohy prijímača, ktorá sa zobrazuje v percentách. Aby ste dosiahli uvádzanú presnosť a opakovateľnosť, vyžaduje sa presnosť na úrovni 100 %.

Sila signálu - Kvalita korekčného signálu StarFire prijatého prijímačom.

Systém AutoTrac (D)

Režim AutoTrac – Označuje typ riadiacej jednotky AutoTrac nainštalovanej na stroji.

Riadiaca jednotka	Režim AutoTrac
AT2 (7R S.N. 110101—, 8R S.N. 160001—, 8RT S.N. 923001—, 8 RX S.N. 801001—)	AT 2.0
AT1 (integrovaná alebo z výroby nainštalovaná riadiaca jednotka AutoTrac)	AT 1.0
Ovládač AutoTrac 300	ATC 300
AutoTrac ovládač Raven	ATC Raven
AutoTrac ovládač Reichhardt	ATC Reichhardt
Ovládač AutoTrac Deere	ATC Deere
AutoTrac Universal 300	ATC 300
AutoTrac Universal 200	ATC 200
AutoTrac Universal 100	ATC 100

Spínač obnovenia AutoTrac - Indikuje ZAP, keď je stlačený Spínač obnovenia AutoTrac a VYP, keď je Spínač obnovenia AutoTrac uvoľnený.

zb48j1t,1692676792441 -76-23AUG23-2/2

Čistenie snímačov riadku

Čistenie snímačov riadku

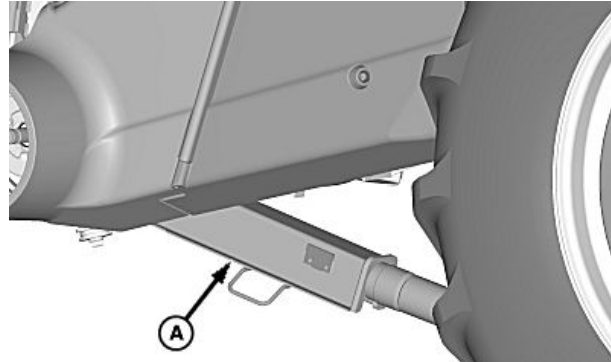
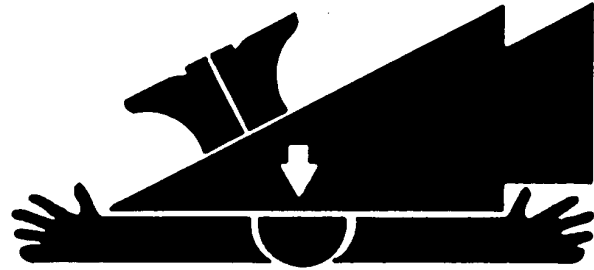
⚠ POZOR: ZASTAVTE motor, zaistite stroj parkovacou brzdou a vytiahnite kľúč.

Zdvihnite žací val a spustite bezpečnostnú zarážku (A) na tyče hydraulického valca.

Snímače riadkov kontrolujte každý deň a podľa potreby ich očistite. Ak sa na snímačoch nahromadil materiál, môže zabrániť ich pohybu a ovplyvniť tak výkon. Pre vyčistenie snímačov riadkov odstráňte zvyšky zo snímačov a okolitej oblasti. Skontrolujte, či sa snímače pohybujú voľne a bez obmedzenia.

Raz za rok skontrolujte nadmerné opotrebovanie puzdier a hriadeľov snímačov. Ak je to potrebné, vymeňte ich.

A—Bezpečnostná zarážka



TS696 —UN—21SEP89

H90891 —UN—26FEB08

KR43067,00000B3 -76-11NOV08-1/1

Index

	Strana		Strana
A		Nastavenie	
Adaptívne krivky		Tlačidlo Obnoviť	15-1
Režim AutoTrac	40-7	O	
Režim dokumentácie	40-7	Odhad riadkov	25-6, 30-2
Ručný záznam	40-7	Odstraňovanie porúch	
Aktivácia	20-1	Diagnostická obrazovka	55-1
B		Otáčanie na úvrti	35-2
Bezpečnosť		P	
Bezpečná údržba, prax	5-2	Posuny	
Č		Riadkové vedenie	25-6, 30-2
Čas podržania	15-1	Požiadavky	20-1
Čistenie		R	
Snímače riadku	60-1	Režim AutoTrac	
D		Adaptívne krivky	40-7
Deliče plodiny	25-6, 30-2	Režim dokumentácie	
Diagnostika	55-1	Adaptívne krivky	40-7
G		Režim navádzania v riadku	
GPS		Tlačidlo Obnoviť	15-1
Snímač riadku	35-1	Režim vjazdu do riadku	
H		Tlačidlo Obnoviť	15-1
Hodnota kompenzácie	20-1	Riadkové vedenie	
I		Diagnostika	55-1
Ikona		Nastavenie odsadenia	25-6, 30-2
Snímač riadku	35-1	Vyrovnanie	25-6, 30-2
K		Ručný záznam	
Kalibrácia		Adaptívne krivky	40-7
Diagnostika	55-1	S	
Snímače riadku	25-7, 30-3	Snímač riadku	
Kompatibilita	20-1	Ikona	35-1
M		Namontovaný	35-1
Multifunkčná rukoväť	15-1	Prevádzka s GPS	35-1
N		Stratený signál	35-1
Namontovaný		Tlačidlo Stav	15-1
Snímač riadku	35-1	Snímače riadku	
Napätia		Čas podržania	15-1
Snímače riadku	25-7, 30-3	Čistenie	60-1
		Kalibrácia	25-7, 30-3
		Napätia	25-7, 30-3
		Vyrovnanie stoniek	25-6, 30-2
		SSU	15-1
		Stratený signál	
		Snímač riadku	35-1
		T	
		Tlačidlo 2	
		Tlačidlo Obnoviť	15-1

Pokračovanie na ďalšej strane

Strana

Tlačidlo 3	
Tlačidlo Obnoviť.....	15-1
Tlačidlo Obnoviť	
Nastavenie.....	15-1
Režim navádzania v riadku.....	15-1
Režim vjazdu do riadku.....	15-1
Tlačidlo 2.....	15-1
Tlačidlo 3.....	15-1

U

Údržba	
Čistenie snímačov riadku.....	60-1

V

Všeobecné informácie	
Všeobecné referencie	
Ochranné známky	-3
Vyrovnanie	
Riadkové vedenie	25-6, 30-2
Vyrovnanie stoniek	
Snímače riadku	25-6, 30-2
Výstražné pojmy, pochopenie.....	5-1

Z

Zapnutie systému	15-1
Zapnutie/vypnutie stavu snímača	15-1

Technické informácie

Technické informácie môžete zakúpiť od spoločnosti John Deere. Publikácie sú k dispozícii v tlačenej forme alebo na CD-ROM.

Objednávať môžete jedným z nasledujúcich spôsobov:

- Obchod s technickými informáciami John Deere:
www.JohnDeere.com/TechInfoStore
- Zavolajte na telefónne číslo 1 800 522 7448
- Kontaktujte svojho predajcu John Deere

Dostupné informácie obsahujú:

KATALÓGY DIELOV obsahujú zoznam náhradných dielov dostupných pre váš stroj so schematickými ilustráciami, ktoré vám pomôžu určiť správne diely. To je tiež užitočné pri montáži a demontáži.



TS189 —UN—17JAN89

DX,SERVIT -76-07DEC16-1/4

NÁVODY NA OBSLUHU poskytujú informácie o bezpečnosti, prevádzke, údržbe a servise.



TS191 —UN—02DEC88

DX,SERVIT -76-07DEC16-2/4

TECHNICKÉ PRÍRUČKY popisujúce servisné informácie pre vaše zariadenie. Zahnuté sú špecifikácie, ilustrované postupy montáže a demontáže, hydraulické schémy prietoku oleja a schémy zapojenia kabeláží. Niektoré produkty obsahujú samostatné príručky na opravu a diagnostiku. Niektoré súčasti, napríklad motory, sú k dispozícii v samostatných technických príručkách.



Pokračovanie na ďalšej strane

DX,SERVIT -76-07DEC16-3/4

TS224 —UN—17JAN89

VZDELÁVACIE KURIKULUM sa skladá z piatich základných radov kníh približujúcich základné informácie bez ohľadu na výrobcu:

- Rad poľnohospodárskych učebníc pokrýva technológie v poľnohospodárstve a farmárčenie.
- Rad vedenia poľnohospodárskeho podniku skúma problémy "reálneho sveta" a ponúka praktické riešenia v oblasti marketingu, financovania, výberu zariadení a dodržiavanie predpisov.
- Príručky Základy servisu vám ukazujú, ako opraviť a udržiavať terénne vybavenie.
- Príručky Základov obsluhy stroja vysvetľujú kapacity strojov a úpravy, ako zlepšiť výkon stroja a ako odstrániť zbytočné poľné činnosti.
- Príručky Základy kompaktného vybavenia obsahujú úvod do servisu a údržby vybavenia do 40 hp na vývodovom hriadeli.



TS1663 —UN—10OCT97

DX,SERVLIT -76-07DEC16-4/4

John Deere je k vašim službám

SPOKOJNOST ZÁKAZNÍKA je pro John Deere důležitá.

Naši predajcovia sa snažia pohoťovo poskytnúť náhradné diely a služby:

- Spotrebné a náhradné diely na podporu vášho vybavenia.
- Školených servisných technikov a nutné nástroje na diagnostiku a opravy k údržbe vášho vybavenia.

PROCES ŘEŠENÍ PROBLÉMU SO SPOKOJNOSTÍ ZÁKAZNÍKA

Váš predajca John Deere je zameraný na podporu vášho zariadenia a vyrieši akékoľvek problémy, ktoré môžu nastať.

1. Pri kontaktovaní vášho predajcu majte pripravené nasledujúce informácie:

- Model stroja a identifikačné číslo výrobku
- Dátum nákupu
- Charakter závady



2. Prejednajte problém s vedúcim údržby predajcu.

3. Ak problém nevyriešite, vysvetlite ho vedúcemu obchodného oddelenia a vyžiadajte pomoc.

4. Ak máte trvalý problém ktorý vaše obchodné zastúpenie nie je schopné vyriešiť, požiadajte vášho predajcu, aby kvôli pomoci kontaktoval firmu John Deere. Alebo kontaktujte Ag Customer Assistance Center at 1-866-99DEERE (866-993-3373), alebo nám pošlite e-mail na www.deere.com/en_US/ag/contactus/.

DX,IBC,2 -76-02APR02-1/1

TS201 —UN—15APR13

