

AutoTrac RowSense kombájn és gyapotkombájn



JOHN DEERE



KEZELÉSI UTASÍTÁS

**AutoTrac RowSense kombájn és
gyapotkombájn**

OMPFP24373 KIADÁS K3 (HUNGARIAN)

Bevezetés

Előszó

KÖSZÖNJÜK, hogy John Deere terméket vásárolt.

A termék megfelelő működtetése és szervizelése érdekében gondosan OLVASSA EL EZT A KÉZIKÖNYVET. A helytelen üzemeltetés, illetve karbantartás személyi sérüléshez vagy a berendezés megrongálódásához vezethet. Ez a kezelési utasítás és a terméken található biztonsági feliratok más nyelven is hozzáférhetők. (Látogasson el a <https://techpubs.deere.com/> oldalra a rendeléshez.)

EZ A KÉZIKÖNYV A TERMÉK SZERVES RÉSZÉNEK TEKINTENDŐ, ennek megfelelően a termék értékesítésekor azzal együtt átadandó.

A jelen kézikönyvben a MÉRTÉKEGYSÉGEK mind metrikus, mind az Egyesült Államokban használatos mértékegységekben meg vannak adva. Kizárólag a megfelelő alkatrészeket és kötélemeket használja. A metrikus és az angolszász kötőelemekhez specifikus metrikus, ill. angolszász szerszámok szükségesek.

A JOBB ÉS BAL OLDAL az erőgép vagy munkagép előremeneti haladási irányába nézve értendő.

JEGYEZZE FEL A TERMÉKAZONOSÍTÓ SZÁMOKAT (P.I.N.) a kezelési utasításban. A pontosan felírt számok segítenek az azonosításban, ha ellopják a terméket. Kereskedőjének szintén szüksége lesz ezekre a számokra, amikor Ön alkatrészt rendel. Az azonosító számok egy másolatát tárolja biztonságos helyen, a géptől vagy a terméktől távol.

A GARANCIA nyújtása a John Deere terméktámogató program keretében történik azon ügyfelek számára, akik berendezéseiket a jelen kézikönyvben leírtaknak megfelelően üzemeltetik és tartják karban. A jótállás részletes leírása az adásvételi szerződésben és az Általános Szerződési Feltételekben található, amelyeket a kereskedőtől meg kellett kapnia.

A garancia biztosítékot jelent Önnek arra, hogy amennyiben a termék a garancia időtartama alatt meghibásodik, akkor a John Deere megjavítja azt. Bizonyos körülmények között a John Deere utólagos fejlesztéseket hajt végre a gépen, gyakran anélkül, hogy ezt a vevőnek felszámítaná, akkor is, ha a termék garanciaideje már lejárt. Amennyiben a berendezést nem rendeltetésszerűen használták, vagy teljesítményét az eredeti gyári specifikációktól eltérőre módosították, a garancia érvényét veszti, és a helyszíni fejlesztések megtagadhatók.

Ha Ön nem az eredeti tulajdonosa ennek a terméknek, a saját érdekében tájékoztassa a helyi John Deere márkakereskedőt a gép gyártási számáról. Ez segíteni fogja a John Deere kereskedőt abban, hogy értesítse Önt egyes fontos eseményekről vagy a termékfejlesztő programról.

Sorozatszám:

zb48j1t,1692254533140 -35-17AUG23-1/1

Márkanevek

Márkanevek	
AMS™	A Deere and Company márkaneve
Android™	A Google Inc. védjegye.
Apple®	Az Apple, Inc. védjegye
AutoTrac™	A Deere and Company márkaneve
Bluetooth®	A Bluetooth SIG védjegye
CommandCenter™	A Deere and Company márkaneve
GreenStar™	A Deere and Company márkaneve
iGrade™	A Deere and Company márkaneve
iTEC™	A Deere and Company márkaneve
JDLink™	A Deere and Company márkaneve
John Deere Remote Display Access™	A Deere and Company márkaneve
Microsoft®	A Microsoft Corporation márkaneve az Egyesült Államokban és más országokban
RowSense™	A Deere and Company márkaneve
Service ADVISOR™	A Deere and Company márkaneve
StarFire™	A Deere and Company márkaneve
StellarSupport™	A Deere and Company márkaneve
Surface Water Pro	A Deere and Company márkaneve
Windows®	A Microsoft Corporation márkaneve az Egyesült Államokban és más országokban

bvmsit,1690521760389 -35-22AUG23-1/1

Tartalomjegyzék

	Oldal		Oldal
Biztonság		Kör alakú nyomvonal	40-10
Biztonsági információk azonosítása	5-1	Sorkereső	40-11
A figyelmeztető szavak értelmezése	5-1	Nyomvonalváltás	40-12
A biztonsági utasítások betartása	5-1	Árok nyomvonal	40-12
A biztonságos karbantartás gyakorlata	5-2	Bakhát nyomvonal	40-12
Kezelje az elektromos részegységeket és tartókat biztonságosan	5-2		
Irányítórendszerek biztonságos használata	5-3	GreenStar 3 CommandCenter—Navigációs nyomvonal	
A biztonsági öv megfelelő használata	5-3	Egyenes nyomvonal	45-1
Ne álljon közel az adapterhez!	5-4	Adaptív görbék	45-3
		AB görbék	45-7
Szabályozói és megfelelőségi információ		Kör alakú nyomvonal	45-9
EK megfelelőségi nyilatkozat	10-1	Sorkereső	45-11
Folytatás gomb		4. generációs kijelző—Navigációs nyomvonal	
Folytatás gomb beállítása	15-1	Egyenes nyomvonal	50-1
		Görbe nyomvonal	50-2
AutoTrac RowSense		Kör alakú nyomvonal	50-4
Áttekintés	20-1	Tábla kontúr alapján generált nyomvonal	50-5
2012-es és újabb évjáratú rendszer beállítása és kalibrálása		Diagnosztika	
AutoTrac RowSense beállítása a GreenStar kijelző használatával	25-1	A GreenStar 3 diagnosztikai képernyői	55-1
Az AutoTrac RowSense beállítás 4. generációs kijelző használatával	25-4	Diagnosztikai képernyő a Gen4 számára	55-2
Sorkövetés eltolás beállítása	25-6		
A sorbevitel beállítása	25-6	A sorérzékelők tisztítása	
Sorérzékelő kalibrációs eljárás a GreenStar kijelző használatával	25-8	A sorérzékelők tisztítása	60-1
Sorérzékelő kalibrációs eljárás a 4. generációs kijelző használatával	25-9		
2011-es és régebbi évjáratú rendszer beállítása és kalibrálása			
Az AutoTrac RowSense beállítása	30-1		
Sorkövetés eltolás beállítása	30-2		
Sorérzékelő kalibrálási eljárás	30-3		
A rendszer engedélyezése			
Kijelzők és jelzőlámpák	35-1		
Sorérzékelők bekapcsolása	35-2		
GreenStar 3 kijelző—Navigációs nyomvonal			
Egyenes nyomvonal	40-1		
Adaptív görbék	40-5		
AB görbék	40-8		

Eredeti utasítás Minden információ, illusztráció és műszaki adat, ami alapján ez a kezelési utasítás készült, a kiadáskor rendelkezésre álló legújabb információ volt. Az értesítés nélküli módosítás joga fenntartva.

COPYRIGHT © 2012
DEERE & COMPANY
European Office Mannheim
All rights reserved.
A John Deere ILLUSTRATION™ Manual

Biztonság

Biztonsági információk azonosítása

Ez egy biztonsági riasztás szimbólum. Amikor ezt a szimbólumot látja a gépen vagy a kézikönyvben, ügyeljen a személyi sérülés lehetőségére.

Kövesse az ajánlott óvintézkedéseket és a biztonságos üzemeltetési gyakorlatokat.



T81388 —UN—28JUN13

DX,ALERT -35-03OCT22-1/1

A figyelmeztető szavak értelmezése

VESZÉLY, a VESZÉLY figyelmeztető szó olyan veszélyes helyzetre utal, melyet ha nem kerül el, súlyos vagy halálos sérülés lesz a következménye.

FIGYELMEZTETÉS, a FIGYELMEZTETÉS figyelmeztető szó olyan veszélyes helyzetre utal, melyet ha nem kerül el, súlyos vagy halálos sérülés lehet a következménye.

FIGYELEM, a FIGYELEM figyelmeztető szó olyan veszélyes helyzetre utal, melyet ha nem kerül el, kisebb vagy közepes sérülés lehet a következménye. A FIGYELEM olyan nem biztonságos módszerekre is figyelmeztethet, melyeknél az események személyi sérüléshez vezethetnek.

A VESZÉLY, FIGYELMEZTETÉS és FIGYELEM szavak a veszélyt jelző szimbólummal együtt láthatók. A VESZÉLY szó jelzi a legsúlyosabb veszélyeket. A VESZÉLY vagy FIGYELMEZTETÉS biztonsági jelzések



FIGYELMEZTETÉS

VIGYÁZAT

közvetlenül a veszélyforrás mellett vannak elhelyezve. Az általános óvintézkedések a FIGYELEM biztonsági jelzések alatt vannak felsorolva. A FIGYELEM hívja fel egyúttal a figyelmet a kézikönyvben található biztonsági figyelmeztetésekre is.

TS187 —35—30SEP88

DX,SIGNAL -35-05OCT16-1/1

A biztonsági utasítások betartása

Körültekintően olvassa el az összes biztonsági üzenetet a kezelési utasításban és a gépen lévő biztonsági jelzéseken. Tartsa jó állapotban a biztonsági jelzéseket. Cserélje ki a sérült, illetve pótolja a hiányzó biztonsági jelzéseket. Győződjön meg arról, hogy az új berendezések részegységek és a javítási alkatrészek tartalmazzák a jelenlegi biztonsági jelzéseket. A csere biztonsági jelzések a John Deere kereskedőnél szerezhetők be.

A beszállítóktól beszerzett alkatrészekben és részegységeken további biztonsági információk is találhatóak, amelyeket a jelen kezelési utasítás nem tartalmaz.

Ismerje meg a gép működését és a kezelőszervek megfelelő használatát. Ne hagyja senkinek, hogy utasítás nélkül működtesse a gépet.



Tartsa gépét megfelelő üzemi állapotban. A gép engedély nélküli módosítása ronthatja a funkcióját és/vagy a biztonságot, és befolyásolhatja a gép élettartamát.

Ha nem érti a kézikönyv valamelyik részét, és segítségre van szüksége, forduljon a John Deere kereskedőjéhez.

TS201 —UN—15APR13

DX,READ -35-01AUG22-1/1

A biztonságos karbantartás gyakorlata

Értse meg a karbantartási munkafolyamatot, mielőtt belekezdene. Tartsa a területet tisztán és szárazon.

Mozgó gép kenése, szervizelése vagy beállítására tilos! Tartsa távol a kezét, lábát és ruházatát az összes hajtott alkatrésztől. Kapcsoljon ki minden hajtást és a kezelőszervek működtetésével csökkentse le a nyomást. Süllyessze le a munkagépet a talajra. Állítsa le a motort. Vegye ki az indítókulcsot. Hagyja a gépet lehűlni.

A szervizhez felemelt elemeket biztonságosan támassza alá.

Az alkatrészek legyenek üzemképes állapotban, megfelelően beszerelve. A sérüléseket azonnal javítsa ki! Cserélje ki a kopott vagy törött alkatrészeket. Távolítsa el minden zsír-, olaj- vagy szennyeződés-lerakódást!

Önjáró munkagép esetén csatlakoztassa le az akkumulátor testkabelét (-), mielőtt az elektromos rendszeren beállításokat vagy a gépen hegesztést végezne!

Vontatott munkaeszközök esetében csatlakoztassa le a traktorról az összekötő vezetékeket, mielőtt hozzákezdene az elektromos rendszer karbantartásához, vagy mielőtt a gépen hegesztést végezne.

A magasban történő tisztítás és egyéb munkálatok közben történő leesés súlyos sérüléssel járhat. Használjon létrát vagy emelvényt a magasban található helyek egyszerű eléréséhez. Masszív és biztonságos lábtámaszokat és kapaszkodókat használjon.



TS218 —UN—23AUG88

DX,SERV -35-28FEB17-1/1

Kezelje az elektromos részegységeket és tartókat biztonságosan

Az elektromos részegységek fel vagy leszerelése közben történő leeséskor súlyosan megsérülhet. Használjon létrát vagy kezelőállványt minden szerelési hely eléréséhez. A szerelésnél használjon szilárd és biztonságos talapzatot és fogózkodót. Ne végezze a részegységek fel vagy felszerelését nedves vagy fagyos körülmények között.

Az RTK bázisállomás toronyra vagy magas építményre történő felszerelését vagy karbantartását képzett ipari alpinista végezze.

A munkaeszközökön használt műholdvevő antenna tartórúd felszereléséhez vagy karbantartásához használjon megfelelő emelőberendezést és viselje a szükséges védőeszközöket. Az antenntartó nehéz és nehézkesen szerelhető. Amikor a szerelési felület nem



érhető el a talajfelszínről vagy egy kezelő állványról, akkor a szerelést két személynek kell végezni.

TS249 —UN—23AUG88

DX,WW,RECEIVER -35-24AUG10-1/1

Irányítórendszerek biztonságos használata

Ne használja a navigációs rendszereket közúton. Közútra lépés előtt mindig kapcsolja ki (tiltsa le) a navigációs rendszereket. Közúti szállítás során soha ne kísérelje meg bekapcsolni a navigációs rendszert.

A navigációs rendszerek arra szolgálnak, hogy segítsenek a kezelőnek a táblán végzett műveletek hatékonyabb végrehajtásában. A kezelő mindig felelős a gép útvonaláért. Az irányítórendszerek nem érzékelik és nem is kerülnek el automatikusan az akadályokkal vagy más járművekkel való ütközéseket.

A navigációs rendszerek tartalmaznak valamilyen alkalmazást, amely automatizálja a gép kormányzását. Ide tartozik többek között az AutoTrac, iTEC, AutoTrac forduló automatizálás, AutoTrac™ munkagép navigáció (passzív), AutoTrac Universal, AutoTrac Controller, AutoTrac és John Deere Machine Sync.

A kezelő és a nézelődők sérülésének elkerülése érdekében:

- Sohase szálljon fel és ne szálljon le mozgó járműről.
- Ellenőrizze, hogy a gép, a munkaeszköz és az irányítórendszer megfelelően be vannak-e állítva.
 - Az iTEC, AutoTrac kanyar automatizálás vagy AutoTrac munkagép irányítórendszer (passzív) használata esetén ellenőrizze, hogy pontos táblahatárok lettek megadva.
 - Ha Gépszinkront használ, ellenőrizze azt, hogy a követő kiindulási pontja elegendő térrel van kalibrálva a gépek között.
- Legyen éber, és figyeljen a környezetre.
- Ha szükséges vegye át a kormánykerék irányítását, a táblán lévő veszélyek, bémészködők, berendezések vagy más akadályok elkerülése céljából.
- Állítsa le az üzemeltetést, ha a rossz látási körülmények rontják a gép működtetését vagy az útvonalán lévő emberek vagy akadályok láthatóságát.
- A jármű sebességének megválasztásakor vegye figyelembe a táblaviszonyokat, a látási viszonyokat és a jármű összeállítását.

bvmsit,1690521594604 -35-28JUL23-1/1

A biztonsági öv megfelelő használata

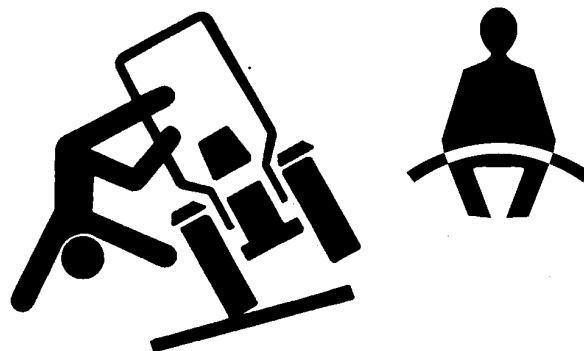
Előzze meg a felboruló gép okozta sérüléseket vagy halálos baleseteket.

Ez a gép borulásvédő kerettel (ROPS) van felszerelve. HASZNÁLJA a biztonsági övet, amikor a borulásvédő keretet (ROPS) használja.

- Húzza meg a csatot és húzza át a biztonsági övet a testén.
- Tolja be a csatot a rögzítő aljzatba. Figyeljen a kattánásra.
- Rántsa meg a biztonsági öv csatot, hogy megbizonyosodjon, az öv megfelelően van becsatolva.
- Igazítsa el a biztonsági övet a csípőjén.

Cserélje le a biztonsági övet, ha a rögzítő csavarok, a tartók, az öv vagy a visszacsévéző szerkezet sérültnek látszik.

Évente legalább egyszer vizsgálja meg a biztonsági övet. Vizsgálja meg a kötőelemek lazulását, az öv sérülését,



elvágását, kirojtosodását, illetve szokatlan kopását, elszíneződését, kidörzsölődését. Csak az Ön gépéhez jóváhagyott cserealkatrészeket használjon. Tájékozódjon a John Deere márkakereskedőnél.

TS1729—JUN—24MAY13

DX,ROPS1 -35-22AUG13-1/1

Ne álljon közel az adapterhez!

A kasza, a behordócsiga, behordó görgők nem lehetnek teljes mértékben fedettek a munka során. Üzemközben ne álljon közel ezekhez az elemekhez. Mielőtt szervízt vagy duguláselhárítást végezne a gépen, kapcsolja ki a főhajtást, állítsa le a motort és vegye ki a gyújtáskulcsot.



ES 118 704

ES118704 —UN—21MAR95

FX,CUT -35-21DEC90-1/1

EK megfelelőségi nyilatkozat

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Az alább megnevezett személy kijelenti, hogy a(z)

Termék: AutoTrac™ RowSense™

megfelel az összes vonatkozó rendelkezésnek, valamint az alábbi irányelvek alapvető követelményeinek:

Irányelv	Szám	Hitelesítési módszer
Elektromágneses összeférhetőségre vonatkozó irányelv	2004/108/EC	Saját tanúsítvány, az Irányelv II. melléklete szerint

Annak a személynek a neve és címe, aki az Európai Közösségben felelős a műszaki felépítésre vonatkozó dokumentáció összeállításáért:

Brigitte Birk
Deere & Company European Office
John Deere Strasse 70
Mannheim, Németország D-68163
EUConformity@JohnDeere.com

Nyilatkozat kiadásának helye: Kaiserslautern,
Németország

Név: Aaron Senneff

A tanúsítvány kiállításának dátuma: 2011.
július 29.

Beosztás: Engineering Manager, John Deere Intelligent
Solutions Group

Gyártóegység: John Deere Intelligent Solutions Group

DXCE01 —UN—28APR09



zb48j1t,1695303948124 -35-21SEP23-1/1

Folytatás gomb

Folytatás gomb beállítása

Amikor egy AutoTrac egységgel felszerelt gép van egy RowSense egységgel felszerelt kukorica adapterhez csatlakoztatva, a többfunkciós vezérlőkar 2. és 3. működtető gombjai automatikusan aktiválódnak, és az adapter leengedése és AutoTrac folytatás gombként működnek ebben a rendszerben. A 2012-es és újabb modellű gépeknél az Auto gomb használható az AutoTrac bekapcsolására, a sorérzékelők pedig akkor kapcsolnak be, amikor a termény érintkezik a tapintókkal. (További részletekért lásd a Sorbevitel beállítása részt A rendszer engedélyezése fejezetben.)



Folytatás gomb a gépen (régebbi)



Folytatás gomb a gépen (régebbi)

PC582138 —UN—28JUL23

PC582139 —UN—28JUL23

bvmsit,1690524195381 -35-05OCT23-1/1

AutoTrac RowSense

Áttekintés

Az AutoTrac RowSense a következő összetevőkből áll:

- A gépre telepített és aktivált beépített AutoTrac rendszer, kormányrendszer vezérlő egységhez (SSU) programozott, frissített AutoTrac RowSense szoftverrel és AutoTrac SF1 vagy SF2 aktiválással.
 - 50-es és 60-as sorozatú kombájnoknál telepítve kell lennie a Bridge Controller/Gateway szoftverfrissítésnek.
 - A 2008-as évjáratú S-, W-, T-sorozatú és 2009-es évjáratú C-sorozatú kombájnoknál a telepített LYNX adatcsatornának kompatibilisnek kell lennie az AutoTrac RowSense rendszerrel.
- A gépre telepített és aktivált beépített AutoTrac rendszer, kormányrendszer vezérlő egységhez (SSU) programozott, frissített AutoTrac RowSense szoftverrel és AutoTrac SF1 vagy SF2 aktiválással.
- A 2012-es és újabb modellű gépekhez GreenStar 3 2630 kijelző vagy GreenStar 3 CommandCenter vagy újabb kijelző szükséges.
- A 2011-es és régebbi modellű gépekhez GreenStar 2 2600 kijelző vagy GreenStar 3 2630 kijelző szükséges.
- AutoTrac RowSense aktiválás.
- GS2 AutoTrac RowSense SF1 egy korábbi GS2 AutoTrac SF1 aktiválással.
- GS2 AutoTrac RowSense SF2 egy korábbi GS2 AutoTrac SF2 aktiválással vagy egy GS2 AutoTrac aktiválással.

- AutoTrac RowSense aktiválás a 4. generációs kijelzőhöz.
- StarFire vevő SF1, SF2, SF3 vagy RTK korrekciós jellel.
- Egy pár, jóváhagyott kukorica adapterre felszerelt sorérzékelő.

Az AutoTrac RowSense valamennyi meglévő nyomkövetési mintával működik. Az AutoTrac a következő üzemmódokban működik: Adaptív görbék, AB görbék, kör alakú nyomvonal és egyenes nyomvonal. Az AutoTrac RowSense a beépített AutoTrac rendszerének bővítése egy kompatibilis precíziós mg. kijelzőhöz kukorica betakarításához. A jóváhagyott kukorica adapterre szerelt sorérzékelők érzékelik a kukoricaszárakat, hogy tudják, hol van a sor. Az AutoTrac irányítórendszer alkalmazás a sorérzékelő jelét használja a meglévő AutoTrac jelekkel kombinálva, hogy a gépet az irányítórendszer útvonalán tartsa. Amikor a sorérzékelőktől nem jön jel (pl. vízfolyás keresztezésekor) a rendes GPS irányítórendszer lesz a mérvadó. Az AutoTrac többi egyéb jellemzője változatlan marad. A sorérzékelők egyszerűen egy további helyadat-bemenetet jelentenek a gép kormányzása számára. Valamennyi nyomkövetési mód ugyanolyan beállítású, mint a GPS alapú AutoTrac esetén.

zb48j1t,1688365471549 -35-28SEP23-1/1

AutoTrac RowSense beállítása a GreenStar kijelző használatával

PC582158 —UN—01AUG23

A GreenStar 3 kijelző használata

MEGJEGYZÉS: A termék használata előtt a következőket kell elvégezni az AutoTrac beállításán túl:

1. Válassza a Menüt.



Menü

zb48j1t,1690443942471 -35-17SEP23-1/13

2. Válassza ki a GreenStar (GS3) elemet.

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

zb48j1t,1690443942471 -35-17SEP23-2/13

3. Válassza az irányítórendszert.

PC582160 —UN—01AUG23



Irányítórendszer

zb48j1t,1690443942471 -35-17SEP23-3/13

4. Jelölje ki az Irányítórendszer beállításokat.

PC582161 —UN—01AUG23



Irányítórendszer beállítások

zb48j1t,1690443942471 -35-17SEP23-4/13

5. Válassza a RowSense beállítások módosítása lehetőséget.

PC582162 —UN—01AUG23



RowSense beállítások módosítása

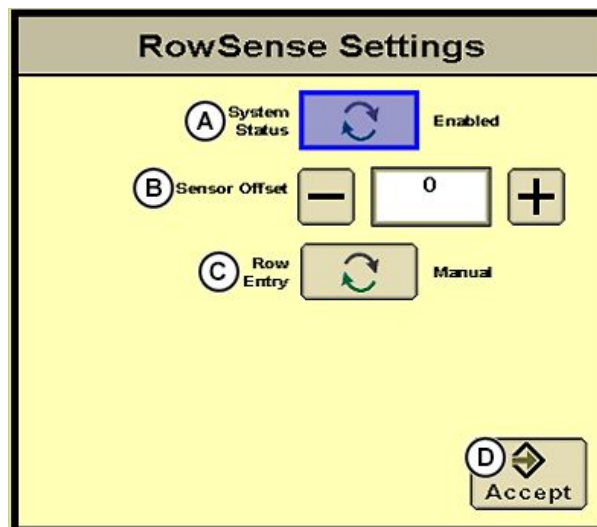
Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1690443942471 -35-17SEP23-5/13

6. Válassza a Rendszerállapot (A) lehetőséget a sorkövető rendszer érzékelők engedélyezéséhez.
7. Ellenőrizze, hogy a Érzékelő eltolás (B) értéke helyes (0 az alapértelmezett érték).
8. Válassza ki a Sorbevitel (C) lehetőséget a kívánt üzemmódhoz.
9. Válassza az Elfogadás (D) lehetőséget a RowSense beállításokból való kilépéshez.

A—Rendszerállapot
B—Érzékelő eltolás

C—Sorbevitel
D—Elfogadás



RowSense beállítások oldal

zb48j1t,1690443942471 -35-17SEP23-6/13

PC582140 —UN—28JUL23

10. Az AutoTrac RowSense ikon láthatóvá válik az AutoTrac irányítórendszer kezelői felületének Futtatás oldalán.

PC582150 —UN—01AUG23



AutoTrac RowSense

zb48j1t,1690443942471 -35-17SEP23-7/13

A GreenStar 3 CommandCenter kijelző használata

PC582158 —UN—01AUG23

MEGJEGYZÉS: A termék használata előtt a következőket kell elvégezni az AutoTrac beállításán túl:

1. Válassza a Menüt.



Menü

zb48j1t,1690443942471 -35-17SEP23-8/13

2. Válassza ki a GreenStar (GS3) elemet.

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1690443942471 -35-17SEP23-9/13

3. Válassza a Beállításokat.

PC582163 —UN—01AUG23



Beállítások

zb48j1t,1690443942471 -35-17SEP23-10/13

4. Válassza a RowSense beállítások lehetőségét.

PC582164 —UN—01AUG23



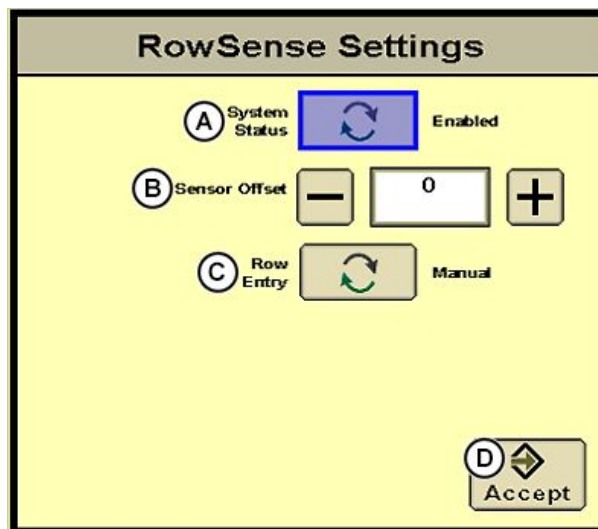
RowSense beállítások

zb48j1t,1690443942471 -35-17SEP23-11/13

5. Válassza a Rendszerállapot (A) lehetőséget a sorkövető rendszer érzékelők engedélyezéséhez.
6. Ellenőrizze, hogy a Érzékelő eltolás (B) értéke helyes (0 az alapértelmezett érték).
7. Válassza ki a Sorbevitel (C) lehetőséget a kívánt üzemmódhoz.
8. Válassza az Elfogadás (D) lehetőséget a RowSense beállításokból való kilépéshez.

A—Rendszerállapot
B—Érzékelő eltolás

C—Sorbevitel
D—Elfogadás



RowSense beállítások oldal

zb48j1t,1690443942471 -35-17SEP23-12/13

9. Az AutoTrac RowSense ikon láthatóvá válik az AutoTrac irányítórendszer kezelői felületének Futtatás oldalán.

PC582150 —UN—01AUG23



AutoTrac RowSense

zb48j1t,1690443942471 -35-17SEP23-13/13

Az Autotrac RowSense beállítás 4. generációs kijelző használatával

PC28961 —UN—24APR23

MEGJEGYZÉS: A termék használata előtt a következőket kell elvégezni az AutoTrac beállításán túl:

1. Válassza a Menüt.



Menü

bvwmst,1690446889571 -35-17SEP23-1/7

2. Válassza ki az alkalmazásokat.

PC582132 —UN—27JUL23



Alkalmazások

bvwmst,1690446889571 -35-17SEP23-2/7

3. Válassza ki az AutoTrac irányítórendszert.

PC28717 —UN—25AUG22



AutoTrac irányítórendszer

bvwmst,1690446889571 -35-17SEP23-3/7

4. Válassza az információk lehetőségét.

PC582133 —UN—27JUL23



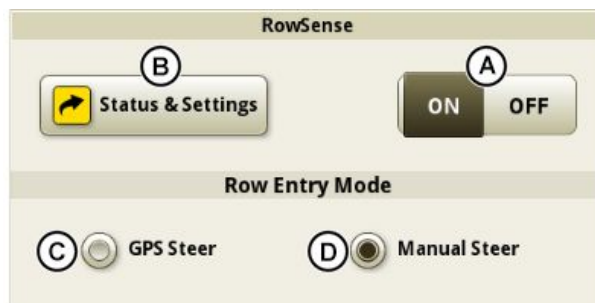
Információ

bvwmst,1690446889571 -35-17SEP23-4/7

5. Válassza a BE/KI (A) lehetőséget a sorkövető rendszer érzékelők engedélyezéséhez.
6. Válassza ki a kívánt sorbeviteli módot: GPS-kormányzás (C) vagy kézi kormányzás (D).
7. Válassza az Állapot és beállítások (B) lehetőséget az érzékelő eltolás beállításának eléréséhez.

A—BE/KI
B—Állapot és beállítások

C—GPS kormányzás
D—Kézi kormányzás



RowSense információ oldal

PC582136 —UN—27JUL23

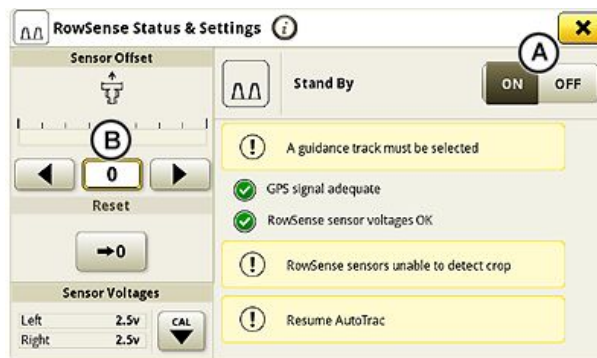
Folytatás a következő oldalon

bvwmst,1690446889571 -35-17SEP23-5/7

8. Ellenőrizze, hogy a Érzékelő eltolás (B) értéke helyes (0 az alapértelmezett érték).
9. Válassza a BE/KI (A) lehetőséget a sorkövető rendszer érzékelők engedélyezéséhez.
10. Válassza az X-et a jobb felső sarokban a RowSense állapot és beállítások elhagyásához.

A—BE/KI

B—Érzékelő eltolás



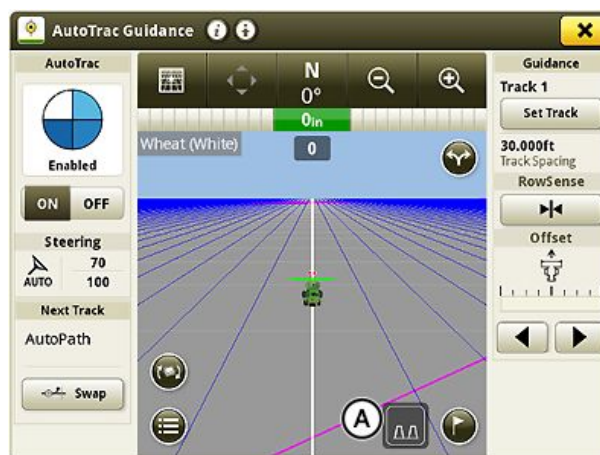
RowSense állapot és beállítások oldal

bvmsit,1690446889571 -35-17SEP23-6/7

PC582135 —UN—27JUL23

11. Az AutoTrac RowSense ikon (A) láthatóvá válik az AutoTrac irányítórendszer alkalmazás oldalán.

A—AutoTrac RowSense



AutoTrac irányítórendszer oldal a RowSense engedélyezésével

bvmsit,1690446889571 -35-17SEP23-7/7

PC582137 —UN—28JUL23

Sorkövetés eltolás beállítása

A sorkövetésnél eltolás adható meg, amely módosítja a szárazak elrendezését a kukorica adapterbe való belépéskor.

Példák arra, amikor az összehangolás megváltoztatására van szükség:

- A becsült vetett sor a kukorica adapter közepére esik, és sorokat nyom le az adapter. Eltolás alkalmazható a "különbség elosztására", hogy minden sor meghajoljon, de egyik sem annyira jelentősen, mint az eltolás nélkül.
- A sorérzékelőkkel felszerelt terményosztók nem igazodnak a sorhoz. Az érzékelők illeszkedése a javításig is megoldható az eltolás alkalmazásával, ami korrigálja az eltérést.

A 0-nál kisebb eltolási értékek megadása a gép kissé balra húzását okozhatja, a 0-nál nagyobb értékek pedig enyhe jobbra húzást. Az alapbeállítás 0, a tartomány pedig -50—50 közötti.

1. A RowSense beállításokhoz történő navigáláshoz:

GreenStar 3 kijelző esetén: Válassza a Menü, GreenStar (GS3), Irányítás, Irányítási beállítások, majd a RowSense beállítások módosítása lehetőséget. További információért lásd az AutoTrac RowSense beállítása a GreenStar kijelző használatával című részt ebben a fejezetben.

2. **GreenStar 3 CommandCenter kijelző esetén:** Válassza a Menü, GreenStar (GS3), Beállítások, majd a RowSense beállítások lehetőséget. További információért lásd az AutoTrac RowSense beállítása a GreenStar kijelző használatával című részt ebben a fejezetben.

4. generációs kijelző esetén: Válassza a Menü, Alkalmazások, AutoTrac irányítórendszer, Információ menüpontot, majd a RowSense alatt válassza az Állapot és beállítások menüpontot. További információért lásd az AutoTrac RowSense beállítása a 4. generációs kijelző használatával című részt ebben a fejezetben.

3. Adja meg az érzékelő eltolás értékét -50—50 között. Az alapérték 0.

4. **GreenStar 3 kijelző esetén:** Válassza az Elfogadás lehetőséget a RowSense beállításokból való kilépéshez.

GreenStar 3 CommandCenter kijelző esetén: Válassza az Elfogadás lehetőséget a RowSense beállításokból való kilépéshez.

4. generációs kijelző esetén: Válassza az X-et a RowSense állapot és beállítások elhagyásához.

bvwmst,1690530224859 -35-14SEP23-1/1

A sorbevitel beállítása

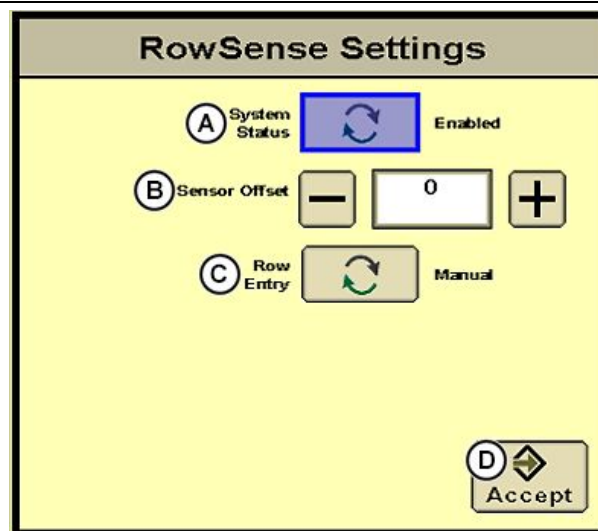
A GreenStar kijelző használata

1. A RowSense beállításokhoz történő navigáláshoz.

GreenStar 3 kijelző esetén: Válassza a Menü, GreenStar (GS3), Irányítás, Irányítási beállítások, majd a RowSense beállítások módosítása lehetőséget. További információért lásd az AutoTrac RowSense beállítása a GreenStar kijelző használatával című részt ebben a fejezetben.

GreenStar 3 CommandCenter kijelző esetén: Válassza a Menü, GreenStar (GS3), Beállítások, majd a RowSense beállítások lehetőséget. További információért lásd az AutoTrac RowSense beállítása a GreenStar kijelző használatával című részt ebben a fejezetben.

2. Válassza ki a Sorbevitel (C) lehetőséget a kívánt üzemmódhoz.
3. Válassza az Elfogadás (D) lehetőséget a RowSense beállításokból való kilépéshez.



RowSense beállítások oldal

A—Rendszerállapot
B—Érzékelő eltolás

C—Sorbevitel
D—Elfogadás

Folytatás a következő oldalon

bvwmst,1690534615778 -35-17SEP23-1/2

PC582140—UN—28JUL23

A 4. generációs kijelző használata

1. A RowSense beállításokhoz történő navigáláshoz.

Válassza a Menü, Alkalmazások, AutoTrac irányítórendszer, majd válassza az Információ lehetőséget.

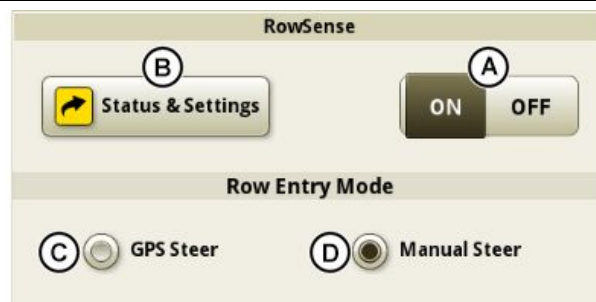
2. Válassza a BE/KI (A) lehetőséget a sorkövető rendszer érzékelők engedélyezéséhez.
3. Válassza ki a kívánt sorbeviteli módot: GPS-kormányzás (C) vagy kézi kormányzás (D).
4. Válassza az X-et a RowSense állapot és beállításokból való kilépéshez.

Kézi:

1. Vezesse a gépet a sorba.
2. Nyomja meg egyszer a folytatás gombot az adapter lesüllyesztéséhez.
3. Nyomja meg a folytatás gombot másodszor az irányítórendszer és a sorérzékelők bekapcsolásához.

GPS:

1. Vezesse a gépet a sorba.
2. Nyomja meg egyszer a folytatás gombot az adapter lesüllyesztéséhez és az irányítórendszer bekapcsolásához.



RowSense információ oldal

A—BE/KI

B—Állapot és beállítások

C—GPS kormányzás

D—Kézi kormányzás

3. Nyomja meg a folytatás gombot másodszor, a sorérzékelők bekapcsolásához.

MEGJEGYZÉS: Az AutoTrac bekapcsol, ha a folytatás gombot megnyomja. A sorérzékelők akkor kapcsolnak be, amikor a termény érintkezik a tapintókkal.

PC582136 —UN—27JUL23

bvmsit,1690534615778 -35-17SEP23-2/2

Sorérzékelő kalibrációs eljárás a GreenStar kijelző használatával

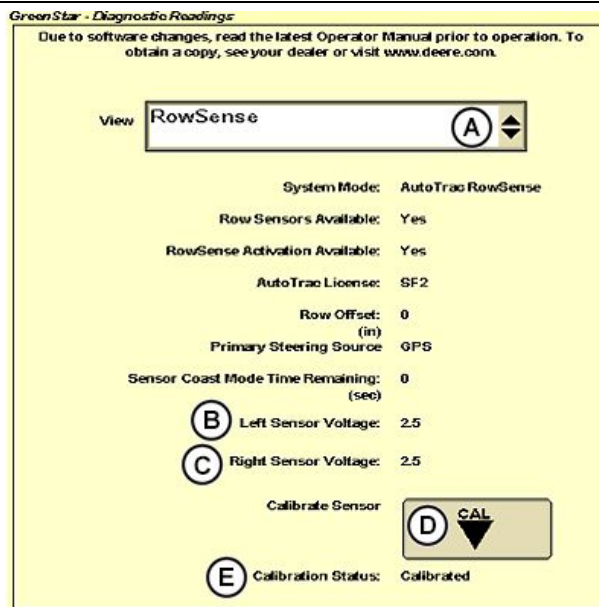
Ezt az eljárást a rendszer telepítésekor vagy javítása után végzik el. A sorérzékelőket a nyugalmi ütközőknek helyezve kell felszerelni.

Bizonyosodjon meg, hogy a sorérzékelők fel vannak szerelve, és a rugók nyugalmi helyzetben tartják azokat. Az adapter megemelésével biztosítsa, hogy a sorérzékelők ne érintsék a földet. Az erőgépek nem szabad mozognia.

1. A GreenStar diagnosztikai értékek oldalra történő navigáláshoz. Válassza a Menü, GreenStar (GS3), majd a Diagnosztika lehetőséget.
2. Válassza ki a RowSense lehetőséget a Nézet legördülő menüből (A).
3. Engedélyezze a RowSense érzékelőt a kalibráció megkezdése előtt. További információért lásd az AutoTrac RowSense beállítása a GreenStar kijelző használatával című részt ebben a fejezetben.
4. Győződjön meg arról, hogy a RowSense érzékelők nyugalmi feszültségen kalibrálva vannak.

MEGJEGYZÉS: A jobb érzékelő nyugalmi feszültségének legalább 2,5 voltnak kell lennie. A bal oldali érzékelő nyugalmi feszültségének kisebbnek kell lennie 2,5 V-nál.

5. Válassza a KAL (D) lehetőséget az érzékelő nyugalmi feszültségének a kormányműegység (SSU) memóriájába történő tárolásához.



Sorérzékelő kalibráció

- A—Megtekintés
 B—Bal érzékelő feszültség
 C—Jobb érzékelő feszültség
 D—KAL
 E—Kalibráció állapota

6. A sikeres kalibráció után lépjen ki a GreenStar diagnosztikai értékekből.

bvmsit,1690544832169 -35-17SEP23-1/1

PC562141—UN—28JUL23

Sorérzékelő kalibrációs eljárás a 4. generációs kijelző használatával

Ezt az eljárást a rendszer telepítésekor vagy javítása után végzik el. A sorérzékelőket a nyugalmi ütközőknek helyezve kell felszerelni.

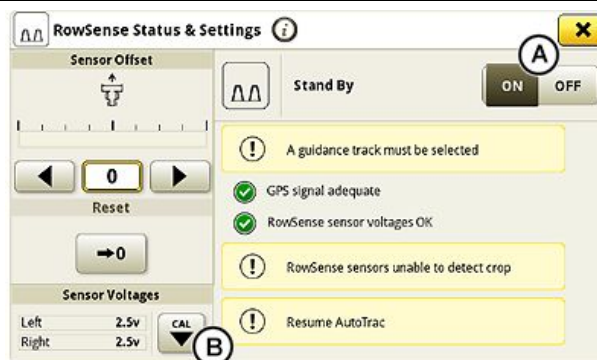
Bizonyosodjon meg, hogy a sorérzékelők fel vannak szerelve, és a rugók nyugalmi helyzetben tartják azokat. Az adapter megemelésével biztosítsa, hogy a sorérzékelők ne érintsék a földet. Az erőgépnél nem szabad mozognia.

1. A RowSense beállításokhoz történő navigáláshoz.

Válassza a Menü, Alkalmazások, AutoTrac irányítórendszer, Információ menüpontot, majd a RowSense alatt válassza az Állapot és beállítások menüpontot.

2. Engedélyezze a RowSense érzékelőt a kalibráció megkezdése előtt. Lásd az AutoTrac RowSense beállítása a 4. generációs kijelző használatával részt ebben a fejezetben.
3. Győződjön meg arról, hogy a RowSense érzékelők nyugalmi feszültségen kalibrálva vannak.

MEGJEGYZÉS: A jobb érzékelő nyugalmi feszültségének legalább 2,5 volt-nak kell lennie. A bal oldali



RowSense állapot és beállítások oldal

A—BE/KI

B—KAL

érzékelő nyugalmi feszültségének kisebbnek kell lennie 2,5 V-nál.

4. Válassza a KAL (B) lehetőséget az érzékelő nyugalmi feszültségének a kormányműegység (SSU) memóriájába történő tárolásához.

bvmsit,1690544848389 -35-19SEP23-1/2

5. Olvassa el a kalibrációs folyamat részleteit, és válassza a Kalibrálás megkezdése lehetőséget.
6. Olvassa el figyelmesen a kalibráció előfeltételeket, majd válassza a Tovább gombot.
7. A sikeres kalibrálás után válassza az OK lehetőséget, majd a RowSense állapot és beállítások ablakból való kilépéshez válassza az X-et.

PC582143 —UN—30JUL23



Kalibráció megkezdése

bvmsit,1690544848389 -35-19SEP23-2/2

Az AutoTrac RowSense beállítása

PC582144 —UN—31JUL23

MEGJEGYZÉS: A termék használata előtt a következőket kell elvégezni az AutoTrac beállításán túl:

1. Válassza a Menüt.



Menü

bvmsit,1690794031707 -35-17SEP23-1/5

2. Jelölje ki az eredeti GreenStar monitort.

PC582145 —UN—31JUL23



Eredeti GreenStar monitor

bvmsit,1690794031707 -35-17SEP23-2/5

3. Válassza ki a BEÁLLÍTÁS elemet.

PC582146 —UN—31JUL23



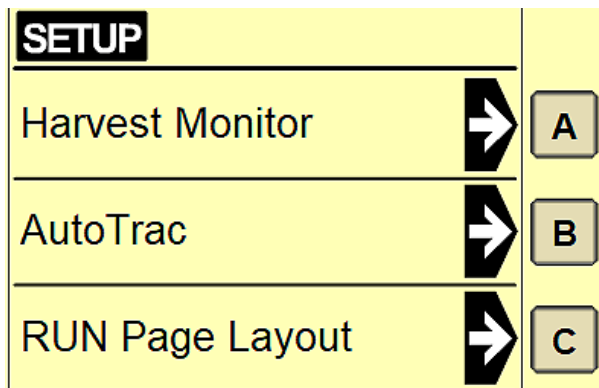
Beállítás

bvmsit,1690794031707 -35-17SEP23-3/5

4. Válassza az AutoTrac (B) lehetőséget.

A—Betakarítás monitor
B—AutoTrac

C—FUTTATÁS oldal elrendezés



Beállítás oldal

Folytatás a következő oldalon

bvmsit,1690794031707 -35-17SEP23-4/5

PC582147 —UN—31JUL23

- Válassza az IGEN lehetőséget a Telepített sorkövető rendszer opció (C) és az Engedélyezett sorkövető rendszer opció lehetőségeknél.
- Szükség esetén kalibrálja a sorkövető rendszer érzékelőket.
- Ellenőrizze, hogy a Érzékelő eltolás (E) értéke helyes (100 az alapértelmezett érték).

A—Kormányzási érzékenység
(50—200)

B—AutoTrac kalibráció
C—Telepített sorkövető
rendszer opció

D—Sorkövető rendszer
érzékelő kalibráció

E—Sorkövető rendszer eltolás
(50—150)

F—Nincs használva
G—Beállítás

1	2	SETUP	AutoTrac	
3	4	Steer Sensitivity (50 - 200)	100	A
5	6	AutoTrac Calibration	→	B
7	8	Row Guidance Option Installed	Yes	C
9	0	Row Guidance Sensor Calibration	→	D
.	CLR	Row Guidance Offset (50 - 150)	100	E
PAGE				F
SETUP				G
INFO		SETUP	Setup	
RUN				

AutoTrac oldal beállítása

bvwmst,1690794031707 -35-17SEP23-5/5

PC582148 —UN—31JUL23

Sorkövetés eltolás beállítása

A sorkövetésnél eltolás adható meg, amely módosítja a száraz elrendezését a kukorica adapterbe való belépéskor.

Példák arra, amikor az összehangolás megváltoztatására van szükség:

- A becsült vetett sor a kukorica adapter közepére esik, és sorokat nyom le az adapter. Eltolás alkalmazható a különbség elosztására, hogy minden sor meghajoljon, de egyik sem annyira jelentősen, mint az eltolás nélkül.
- A sorérzékelőkkel felszerelt terményosztók nem igazodnak a sorhoz. Az érzékelők illeszkedése fizikai megjavításig is megoldható az eltolás alkalmazásával, ami korrigálja az eltérést.

A 100-nál kisebb eltolási értékek megadása a gép kissé balra húzását okozhatja, a 100-nál nagyobb értékek pedig a enyhe jobbra húzást. Az alapérték a 100, a tartomány pedig 50—150 közötti.

- Az AutoTrac beállításához való navigálás.

Válassza a Menü, Eredeti GreenStar monitor, BEÁLLÍTÁS, majd az AutoTrac lehetőséget.

- Válassza ki a sorkövető rendszer eltolást (50—150) (E).
- Adja meg a sorkövető rendszer eltolási értéket, ami 50—150 között van. Az alapérték 100.

1	2	SETUP	AutoTrac	
3	4	Steer Sensitivity (50 - 200)	100	A
5	6	AutoTrac Calibration	→	B
7	8	Row Guidance Option Installed	Yes	C
9	0	Row Guidance Sensor Calibration	→	D
.	CLR	Row Guidance Offset (50 - 150)	100	E
PAGE				F
SETUP				G
INFO		SETUP	Setup	
RUN				

AutoTrac oldal beállítása

A—Kormányzási érzékenység
(50—200)

B—AutoTrac kalibráció
C—Telepített sorkövető
rendszer opció

D—Sorkövető rendszer
érzékelő kalibráció

E—Sorkövető rendszer eltolás
(50—150)

F—Nincs használva
G—Beállítás

bvwmst,1690794031816 -35-17SEP23-1/1

PC582148 —UN—31JUL23

Sorérzékelő kalibrálási eljárás

Ezt az eljárást a rendszer telepítésekor vagy javítása után végzik el. A sorérzékelőket a nyugalmi ütközőknek helyezve kell felszerelni.

1. Az AutoTrac beállításához való navigálás.

Válassza a Menü, Eredeti GreenStar monitor, BEÁLLÍTÁS, majd az AutoTrac lehetőséget.

2. Ellenőrizze, hogy a sorérzékelők fel vannak szerelve, és a rugók nyugalmi helyzetben tartják azokat. Az adapter megemelésével biztosítsa, hogy a sorérzékelők ne érintsék a földet. Az erőgépeknek nem szabad mozognia.

3. Válassza a Sorkövető rendszer érzékelő kalibrációt (D).

- | | |
|--|---------------------------------------|
| A—Kormányzási érzékenység (50—200) | E—Sorkövető rendszer eltolás (50—150) |
| B—AutoTrac kalibráció | F—Nincs használva |
| C—Telepített sorkövető rendszer opció | G—Beállítás |
| D—Sorkövető rendszer érzékelő kalibráció | |

1	2	SETUP	AutoTrac	
3	4	Steer Sensitivity (50 - 200)	100	A
5	6	AutoTrac Calibration	→	B
7	8	Row Guidance Option Installed	Yes	C
9	0	Row Guidance Sensor Calibration	→	D
.	CLR	Row Guidance Offset (50 - 150)	100	E
PAGE	SETUP			F
INFO		SETUP	Setup	G
RUN				

AutoTrac oldal beállítása

PC582148 —UN—31JUL23

bvwmst,1690794031747 -35-19SEP23-1/2

4. Kalibrálja az érzékelőt nyugalmi feszültséggel.
5. Válassza a Sorkövető rendszer érzékelő kalibráció (E) lehetőséget az érzékelő nyugalmi feszültségének a kormányműegység (SSU) memóriájába történő tárolásához.

MEGJEGYZÉS: A jobb érzékelő nyugalmi feszültségének legalább 2,5 volt-nak kell lennie. A bal oldali érzékelő nyugalmi feszültségének kisebbnek kell lennie 2,5 V-nál.

6. A sikeres kalibrálás után lépjen ki a sorérzékelő kalibráció módjából.

- | | |
|---------------------------------|--|
| A—Nincs használva | E—Sorkövető rendszer érzékelő kalibráció |
| B—Nincs használva | F—Nincs használva |
| C—Bal érzékelő kalib. (V) 1,17 | G—AutoTrac |
| D—Jobb érzékelő kalib. (V) 3,83 | |

1	2	SETUP	Calibration	
3	4			A
5	6			B
7	8			C
9	0			D
.	CLR	Left Sensor Cal (V) 1.17		
		Right Sensor Cal (V) 3.83		
PAGE	SETUP	Calibrate Row Guidance Sensor	→	E
INFO				F
RUN		AutoTrac	↶	G

Sorérzékelő kalibráció

PC582149 —UN—31JUL23

bvwmst,1690794031747 -35-19SEP23-2/2

A rendszer engedélyezése

Kijelzők és jelzőlámpák

Az AutoTrac RowSense használata esetén a kijelzőn a következő RowSense állapot ikonok jelenhetnek meg.

A GreenStar 2 kijelzőn: Az Irányítórendszer nézet alatt lévő térképen megjelenik az AutoTrac RowSense, jelezve a sorérzékelők rendelkezésre állását (amikor az ÉRZÉKELŐ ÁLLAPOT engedélyezve van).

A GreenStar 3 2630 kijelzőn: Az Irányítórendszer nézet alatt lévő térképen megjelenik az AutoTrac RowSense, jelezve a sorérzékelők rendelkezésre állását (amikor az ÉRZÉKELŐ ÁLLAPOT engedélyezve van).

A GreenStar 3 CommandCenter kijelzőn: Az AutoTrac RowSense megjelenik a Futtatás oldalon.

A 4. generációs kijelzőn: Az AutoTrac RowSense megjelenik az AutoTrac irányítórendszer alkalmazás oldalon.

Minden egyes ikon a RowSense állapotát jelzi. A RowSense állapot ikonja a RowSense állapotától függően szürkéről színesre változik.

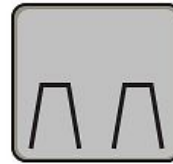
Gray — RowSense rendszer telepítve.

Green — A RowSense aktív és GPS-szel és sorérzékelőkkel működik.

Yellow — A RowSense aktív, de csak a sorérzékelő bemenetekkel működik.

Red — A RowSense aktív, de csak GPS-szel működik.

PC582150 —UN—01AUG23



Telepített rendszer

PC582151 —UN—01AUG23



Rendszer aktív, működés sorérzékelővel és GPS-szel

PC582152 —UN—01AUG23



A GPS adatok elvesztek, működés csak érzékelő adatokkal

PC582153 —UN—01AUG23



Elveszett a sorérzékelő jel, az üzemelés csak GPS-szel

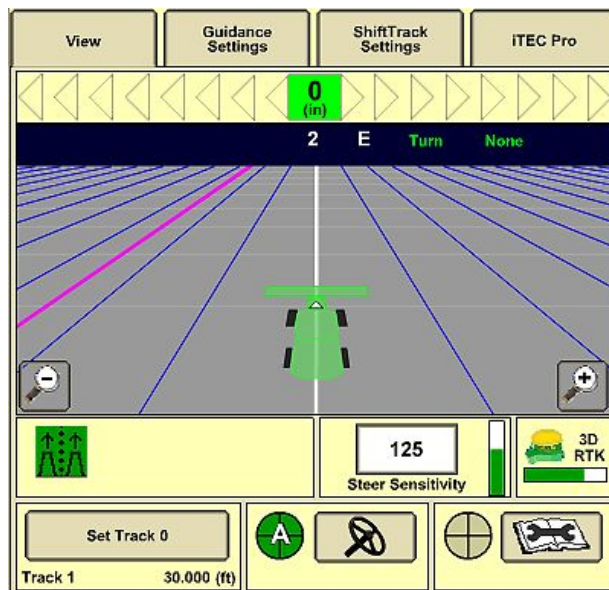
bvmsit,1690865482645 -35-17SEP23-1/1

Sorérzékelők bekapcsolása

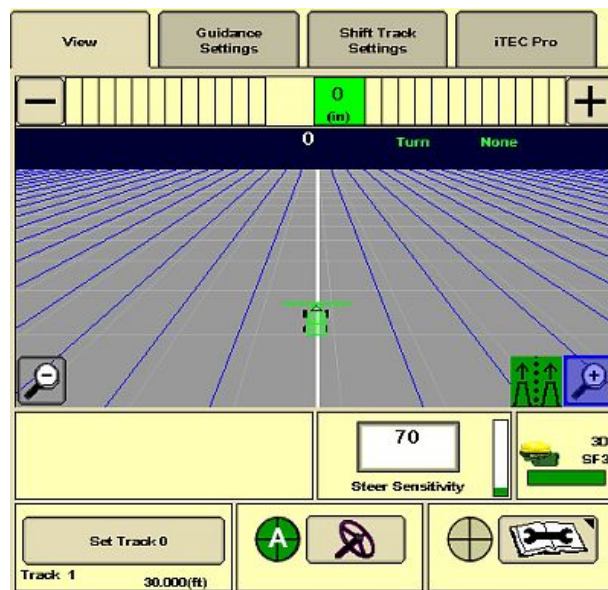
A sorérzékelők irányítják a gépet, valahányszor egy sor helyzete meghatározható. A kezelő a zöldre változó és mozgást mutató AutoTrac RowSense ikonról tudja, hogy a gépet a sorérzékelők irányítják.

A kezdeti nyomvonal beállítása (AB vonal vagy kezdeti rögzítésű görbe nyomvonalú munkamenet) után a folytatás gomb megnyomása az AutoTrac rávisz az irányítási útvonalra. A sorérzékelők ezután érzékelik a sor helyzetét és követik azt. Az adatív görbék, kör alakú nyomvonalak és AB görbék vonal-meghosszabbítási jellemzője felhasználható a szomszédos útvonal meghosszabbításához a táblavégekig.

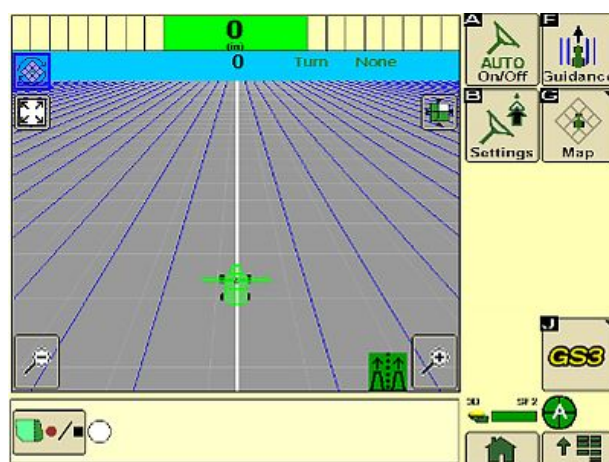
Táblavégi forduló végrehajtása: A táblavégi fordulók végrehajtása ugyanúgy történik, mint a GPS alapú AutoTrac esetén. A kezelő rááll a követni kívánt útvonalra. A folytatás gomb megnyomására az AutoTrac rávisz az irányítási útvonalra. A sorérzékelők ezután érzékelik a sor helyzetét és követik azt. Az adatív görbék, kör alakú nyomvonalak és AB görbék vonal-meghosszabbítási jellemzője felhasználható a szomszédos útvonal meghosszabbításához a táblavégekig.



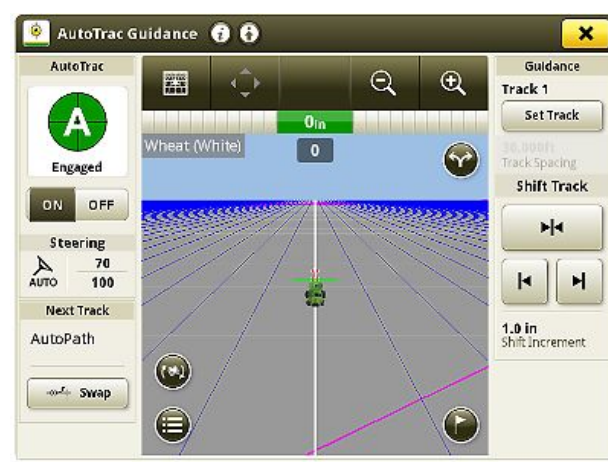
GreenStar 2 kijelző



GreenStar 3 2630 kijelző



GreenStar 3 CommandCenter kijelző



4. generációs kijelző

bvmsit,1690867627910 -35-27SEP23-1/1

Egyenes nyomvonal

Egyenes nyomvonalat kell használni, amikor a sorok egyenesek és kb. 1 méternél (3-1/4 ft) nagyobbak nem térnek el. Az egyenes navigációs nyomvonal az összes vonalat az elsőhöz viszonyítva vetíti ki.

Ha a tábla viszonylag egyenes és az útírány nem változik, ajánlatos az egyenes nyomvonal használata, mivel ez lehetővé teszi a szomszédos útvonalakon a sorkezdést. Sorkezdésnél javul a teljesítmény, ha a tábla vetése AutoTrac segítségével történik. Szintén javul a teljesítmény a vízlevezető csatornák miatti sor kimaradásoknál.

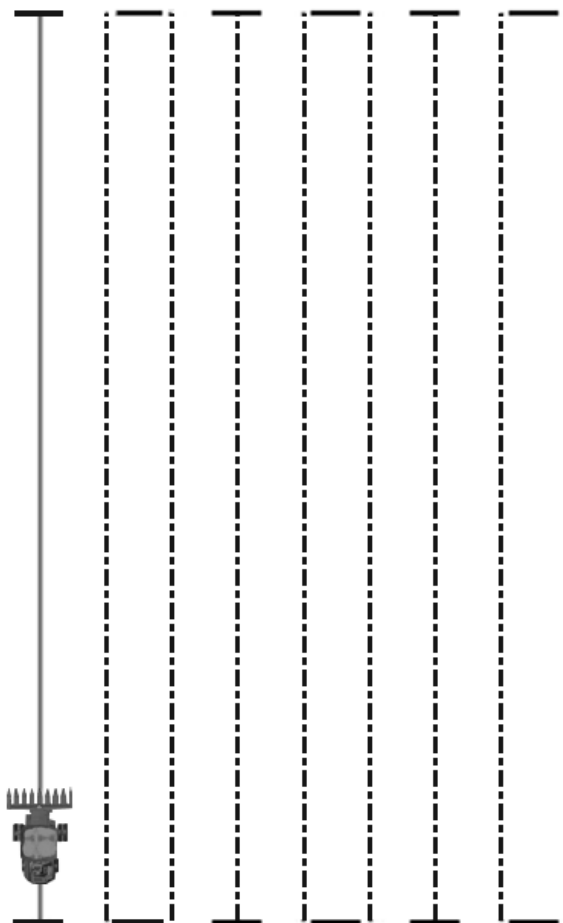
Egyenes navigációs nyomvonal módban a GPS vonal újbóli központosítása automatikusan történik. Ez biztosítja a GPS útvonal megfelelő illeszkedését a sorokkal.

MEGJEGYZÉS: Ez a sajátosság adaptív görbénél nem áll rendelkezésre.

A Kezdő nyomvonal megadásának számos módja van:

- A + B – Határozza meg a kezdő nyomvonalat a gépet rajta levezetve.
- Auto B – Határozza meg a kezdő nyomvonalat a gépet rajta vezetve.
- A+ Útírány – Határozza meg a kezdő nyomvonalat az A pontba vezetve a gépet, és beírva egy előre megadott útírány értéket.
- Szél./Hossz. – Határozza meg a kezdő navigációs nyomvonalat az A és B pontokhoz beírva az előre megadott szélességi és hosszúsági koordináta értékeket.
- Szél./Hossz. + Útírány – Határozza meg a kezdő navigációs nyomvonalat az A ponthoz beírva az előre megadott szélességi és hosszúsági koordináta értékeket, majd beírva az előre megadott útírány értéket.

Az egyenes navigációs nyomvonal beállításához



Egyenes nyomvonal

zb48j1t,1691052171610 -35-17SEP23-1/9

PC10390 —UN—07JAN08

1. Válassza a Menüt.

PC582158 —UN—01AUG23



Menü

zb48j1t,1691052171610 -35-17SEP23-2/9

2. Válassza ki a GreenStar (GS3) elemet.

PC582159 —UN—01AUG23



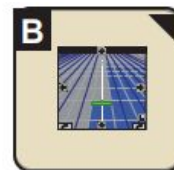
GreenStar (GS3)

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1691052171610 -35-17SEP23-3/9

3. Válassza az irányítórendszert.

PC582160 —UN—01AUG23



Irányítórendszer

zb48j1t,1691052171610 -35-17SEP23-4/9

4. Jelölje ki az Irányítórendszer beállításokat.

PC582161 —UN—01AUG23

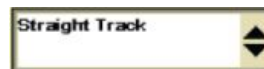


Irányítórendszer beállítások

zb48j1t,1691052171610 -35-17SEP23-5/9

5. Jelölje ki az egyenes navigációs nyomvonalat a Követési módból.

PC589284 —UN—17AUG23



Egyenes navigációs nyomvonal a Követési módból

6. Válassza a Nézetet.

MEGJEGYZÉS: Ha nem végez betakarítást, szüneteltesse a rögzítést.

MEGJEGYZÉS: Ellenőrizze az SF1, SF2, SF3 vagy RTK jel meglétét, a Futtatás oldalon a vevő megjelenítésével.

7. Ellenőrizze a nyomtáv helyességét. Ha a nyomtáv nem helyes, módosítsa a nyomtávot az Irányítórendszer pontban.

zb48j1t,1691052171610 -35-17SEP23-6/9

8. Jelölje ki a kezdő navigációs nyomvonalat.

PC590562 —UN—17AUG23



Kezdő navigációs nyomvonal beállítása oldal

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1691052171610 -35-17SEP23-7/9

9. Az Aktuális kezdő navigációs nyomvonal (A) menüből jelölje ki a navigációs nyomvonal nevét. Ha nem létezik név, hozzon létre egy újat az Új (C) kiválasztásával.
 10. Válasszon egy navigációs nyomvonal módszert a Módszer (B) pontból.
 11. Válassza ki az A beállítása (F) lehetőséget, és vezesse a gépet a navigációs nyomvonal elejére.
 12. Válassza ki a B beállítása (G) lehetőséget, és vezesse a gépet legalább 10 m-t a navigációs nyomvonal rögzítésének befejezéséhez.
- A táblán átvezető irányítórendszer vonalak jönnek létre.
13. Az AutoTrac RowSense futtatásához válassza az Elfogadás lehetőséget.
 14. A beállítás visszavonásához és az Irányítórendszer beállítása oldalra visszatéréshez bármikor kiválaszthatja a Mégsem (H) elemet.

A—Jelenlegi kezdő navigációs
nyomvonal
B—Módszer
C—Új
D—Kiszereles

E—Nyomtáv
F—A beállítása
G—B beállítása
H—Törlés

Kezdő nyomvonal beállítása

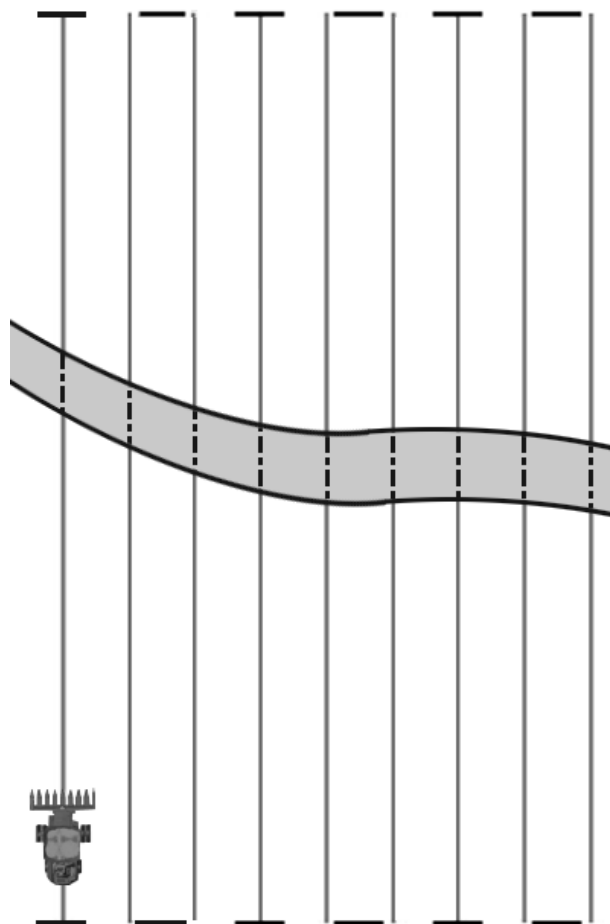
PC590573 —UN—17AUG23

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1691052171610 -35-17SEP23-8/9

Sor kimaradás—A vízfolyásban nem lesz sor. Mivel az egyenes nyomvonal és az AB görbék újra központosítják a navigációs nyomvonalat, nagyobb az esély a vízfolyás túloldalán a helyes sor megtalálására.

MEGJEGYZÉS: Ha elvesztek mind a GPS, mind a Sorérzékelő adatok, a rendszer nem fog bekapcsolódni a GPS jel helyreállításáig.



Vízlevezető csatorna

zb48j1t,1691052171610 -35-17SEP23-9/9

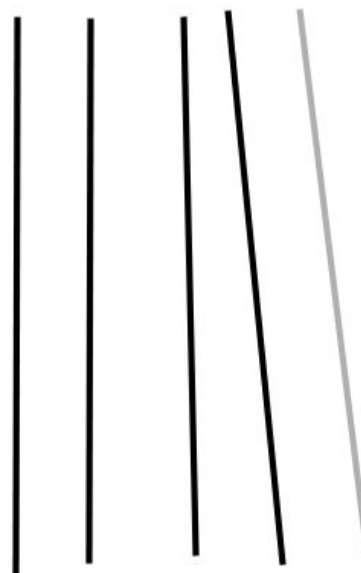
PC10391 —UN—08JAN08

Adaptív görbék



Az útvonal változik a táblán keresztül haladásnál

PC10399 —UN—04FEB08



Az útirány a táblán keresztül

PC10400 —UN—04FEB08

Az adaptív görbék minden táblán használhatók. De erősen ajánlott használni, ha az útvonal megváltozik a táblán való áthaladás közben, ha az útirány megváltozik, vagy ha a görbe U alakú. Az adaptív görbék további tulajdonsága, hogy a Sorkereső kijelölhető egy átkapcsoló gombbal. A sorérzékelők használhatók a gépek kormányzásához, valahányszor az ráállt egy sorra. A Görbe navigációs nyomvonal rögzítésnek bekapcsolva kell lennie. Ez létrehozza az első munkamenetet és lehetővé teszi az egyenes vonal meghosszabbításait.

Az adaptív görbék csak a szomszédos munkamenetre vetíthetők ki, de előnyük az, hogy különféle görbe formákat kezelnek és becsült lehetséges sorhibák nem halmozódnak a táblán.

Ha több gép van a táblán, az adaptív görbék nem engedik egy munkamenet kihagyását. Ilyen esetben az adaptív görbék csak akkor működnek, ha hozzáadják a másik gép(ek) nyomtávját is. Például, ha egy 12 soros betakarító adapter követ egy 8 soros betakarító adaptert 76 centis (30 hüvelyk) soroknál, miközben ugyanazon a táblán végzik a betakarítást, mindegyik nyomtávnak 20 sornak (15 méter – 50 láb) kell lennie.

Az adaptív görbék használata ajánlatos, ha az útvonal gyakran változik a táblán. Az adaptív görbék csak a következő útvonalra vetíthetők ki.



A görbék U-alakúak

PC11000 —UN—04FEB08

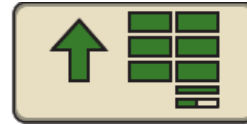
Adaptív görbék beállítása

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692099522625 -35-27SEP23-1/7

1. Válassza a Menüt.

PC582158 —UN—01AUG23



Menü

zb48j1t,1692099522625 -35-27SEP23-2/7

2. Válassza ki a GreenStar (GS3) elemet.

PC582159 —UN—01AUG23

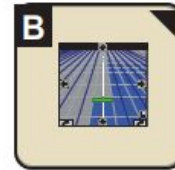


GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692099522625 -35-27SEP23-3/7

3. Válassza az irányítórendszert.

PC582160 —UN—01AUG23



Irányítórendszer

zb48j1t,1692099522625 -35-27SEP23-4/7

4. Válassza az Adaptív görbét a Követés üzemmódból.

PC590561 —UN—17AUG23

5. Válassza a Nézetet.

MEGJEGYZÉS: Ha nem végez betakarítást, szüneteltesse a rögzítést.

MEGJEGYZÉS: Ellenőrizze SF1, SF2, SF3 vagy RTK jel meglétét, a Futtatás oldalon a vevő megtekintésével.

6. Győződjön meg a helyes nyomtávról. Ha a nyomtáv nem helyes, módosítsa a nyomtávot az Irányítórendszer pontban.



Adaptív görbék a Követés üzemmódból

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692099522625 -35-27SEP23-5/7

7. Az útvonal rögzítésének megkezdéséhez jelölje ki a Rögzítést.
8. Vezesse az útvonalat végig a táblán. Az első útvonal levezetése után a kivetítés csak a következő útvonalra történik.
9. Az AutoTrac RowSense futtatásához válassza a Folytatás lehetőséget.
10. A beállítás visszavonásához és az Irányítórendszer beállítása oldalra visszatéréshez bármikor kiválaszthatja a Mégsem elemet.

AutoTrac üzemmódban a rögzítés kikapcsol, amikor a kormánykerék elfordul. Dokumentáció üzemmódban a rögzítés kikapcsol, amikor az adapter megemelkedik.

AutoTrac üzemmód— Ha a kezelő csak a szomszédos munkamenetre kívánja javítani a sorkezdést, kösse az adaptív rögzítést az AutoTrac-hez. Ez csak akkor javasolt, ha a tábla viszonylag egyenes, nincsenek rendkívüli görbék és az AutoTrac ritkán van lekapcsolva (kézi kormányzás vagy a GPS elvesztése miatt).

Dokumentáció üzemmód— Az adaptív görbékét a dokumentáció üzemmódhoz köti. Ezzel a kezelő

PC590563 —UN—17AUG23



Rögzítés

üzemelés alatt is megmarkolhatja a kormánykereket és folytathatja az aktuális útvonal rögzítését. A vonal meghosszabbítások alkalmazhatók a következő útvonalra, de a sorkezdésnél ezek nem lesznek túl hasznosak, mivel késés áll fenn a sorok végén az adapter felemelésénél. A teljesítmény marginális lesz a sor kimaradásoknál.

Kézi rögzítés— A kezelő az adaptív rögzítést a kézi rögzítéshez kötheti. Ez az üzemmód nem teszi lehetővé a vonal meghosszabbításokat, hacsak a kezelő nem nyomta meg folyton a stop gombot a sor végén. Ha a kezelő elfelejti kikapcsolni a rögzítést, az olyan problémákhoz vezethet, mint a helytelen görbület kivetítés. Példa: Ha a kezelő kihúzza a sorból az ürítéshez, és nem nyomja meg a szünet gombot, az útvonal rögzítésre kerül. Amikor a kezelő a szomszédos útvonalra megy át, a gép enyhén kihúzza a sorból, mivel a kivetített vonal is kívül van.

zb48j1t,1692099522625 -35-27SEP23-6/7

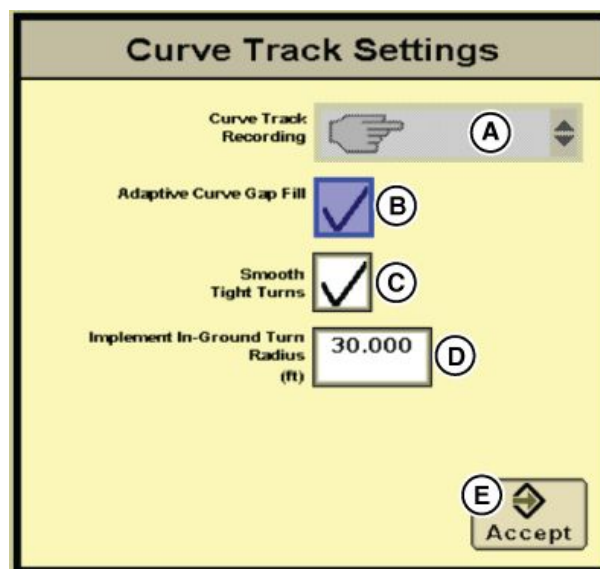
Válassza a Menü, GreenStar (GS3), Irányítórendszer, Irányítórendszer beállítások, Görbe navigációs nyomvonal beállítások lehetőséget, majd válassza a Görbe navigációs nyomvonal rögzítés (A) lehetőséget.

A felsorolt adaptív görbe üzemmódok a kívánt üzemmód kiválasztásával módosíthatók.

- AutoTrac
- Dokumentálás
- Kézi

A—Görbe nyomvonal rögzítés
B—Adaptív görbék üres szakasz kitöltése
C—Sima szűk kanyarok

D—Földben lévő munkaeszköz fordulósugara (ft)
E—Elfogadás



Görbe nyomvonal beállítások

zb48j1t,1692099522625 -35-27SEP23-7/7

PC590561 —UN—17AUG23

AB görbék

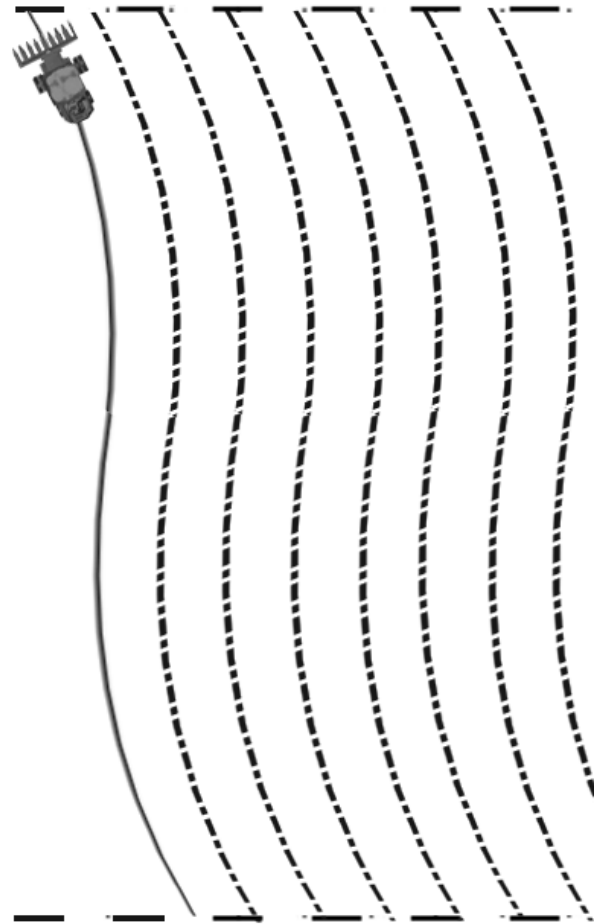
Az AB görbék használata akkor ajánlatos, ha folytonos görbe halad végig a táblán. Ez lehetővé teszi a sorkezdést a következő útvonalaknál. A teljesítmény javul, ha a tábla vetése AutoTrac segítségével történik. Az AB görbék teljesítménye is javul a sor kimaradások idejére.

Az AB görbék előnye, hogy párhuzamos vonalakként vetítik ki a görbe navigációs nyomvonalat a táblára, de a görbék alakja minden munkamenetnél ugyanaz.

AB görbéknél a GPS görbe újraközpontosítása automatikus. Ez biztosítja a GPS útvonal megfelelő illeszkedését a sorokkal.

MEGJEGYZÉS: Ez a funkció AB görbéknél nem áll rendelkezésre.

Az AB görbék beállításához



PC10393 —UN—08JAN08

Az AB görbék az összes vonalat az első munkamenetről vetítik ki

zb48j1t,1692099671127 -35-19SEP23-1/7

1. Válassza a Menüt.

PC582158 —UN—01AUG23



Menü

zb48j1t,1692099671127 -35-19SEP23-2/7

2. Válassza ki a GreenStar (GS3) elemet.

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692099671127 -35-19SEP23-3/7

3. Válassza az irányítórendszert.

PC582160 —UN—01AUG23



Irányítórendszer

zb48j1t,1692099671127 -35-19SEP23-4/7

4. Jelölje ki az Irányítórendszer beállításokat.

PC582161 —UN—01AUG23

MEGJEGYZÉS: Ha nem végez betakarítást, szüneteltesse a rögzítést.



Irányítórendszer beállítások

zb48j1t,1692099671127 -35-19SEP23-5/7

5. A Követés üzemből jelölje ki az AB görbéket.

PC589285 —UN—17AUG23

6. Válassza a Nézetet.

MEGJEGYZÉS: Ellenőrizze SF1, SF2 vagy RTK jel meglétét a Futtatás oldalon a vevő megtekintésével.



AB görbék a Követés üzemből

7. Győződjön meg a helyes nyomtávról. Ha a nyomtáv nem helyes, módosítsa a nyomtávot az Irányítórendszer pontban.

8. Válassza az AB-görbe beállítása lehetőségét.

zb48j1t,1692099671127 -35-19SEP23-6/7

9. Az Aktuális AB görbe (A) menüből jelöljön ki egy AB görbe nevet. Ha nincs név, hozzon létre egy újat az Új (B) kiválasztásával.

10. Válassza a Rögzítés/leállítás (E) lehetőséget a rögzítés elindításához.

11. Válassza a Nézet lehetőséget, és vezesse a gépet.

12. Válassza a Rögzítés/leállítás (E) lehetőséget a rögzítés leállításához

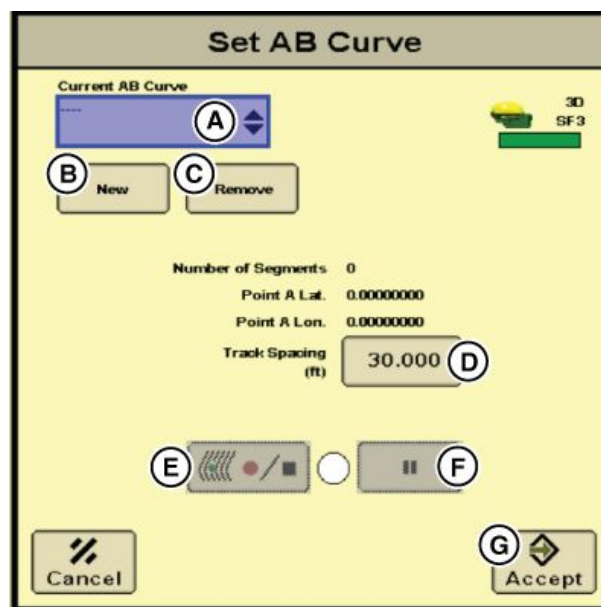
13. A görbék kivetődnek a táblára.

14. Nyomja meg a folytatás gombot az AutoTrac RowSense futtatásához.

15. A beállítás visszavonásához és az Irányítórendszer beállítása oldalra visszatéréshez bármikor kiválaszthatja a Mégsem elemet.

A—Aktuális AB görbe
B—Új
C—Kiszérelés
D—Nyomtáv (ft)

E—Rögzítés/leállítás
F—Szünet
G—Elfogadás



AB görbe beállítása oldal

zb48j1t,1692099671127 -35-19SEP23-7/7

PC590582 —UN—17AUG23

Kör alakú nyomvonal

A kör alakú nyomvonal használata akkor javasolt, ha a terményt egy középső forgáspontú táblára vetették.

Ha a betakarítandó sorok kör alakúak, a kör alakú nyomvonalat kell használni. Ezzel a GPS görbe bevitele alkalmazható a sorérzékelőkhöz.

A kör alakú nyomvonal beállításához



Kör alakú nyomvonal

zb48j1t,1692099693191 -35-17SEP23-1/7

PC10853 —UN—31JAN08

1. Válassza a Menüt.

PC582158 —UN—01AUG23



Menü

zb48j1t,1692099693191 -35-17SEP23-2/7

2. Válassza ki a GreenStar (GS3) elemet.

PC582159 —UN—01AUG23

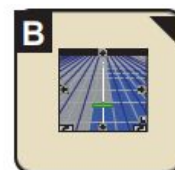


GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692099693191 -35-17SEP23-3/7

3. Válassza az irányítórendszert.

PC582160 —UN—01AUG23



Irányítórendszer

zb48j1t,1692099693191 -35-17SEP23-4/7

4. Jelölje ki az Irányítórendszer beállításokat.

PC582161 —UN—01AUG23



Irányítórendszer beállítások

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692099693191 -35-17SEP23-5/7

5. Jelölje ki az Kör alakú nyomvonalat a Követés üzemmódból.

PC590560 —UN—17AUG23



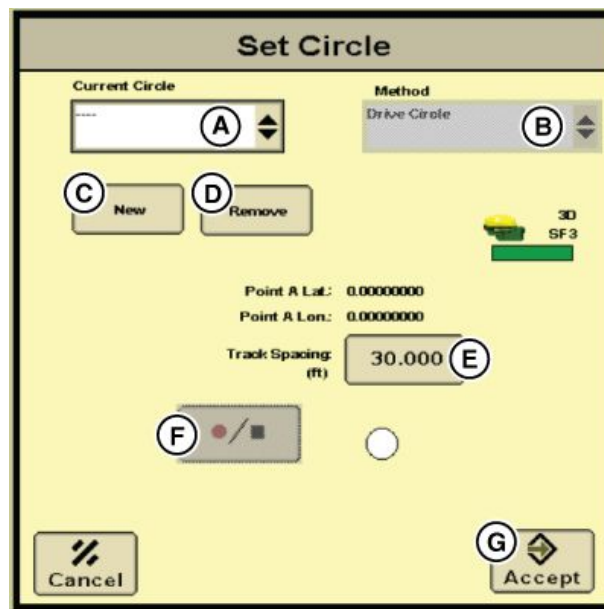
Kör alakú nyomvonal a Követési módból

6. Válassza a Nézetet.

MEGJEGYZÉS: Ellenőrizze SF1, SF2 vagy RTK jel meglétét a Futtatás oldalon a vevő megtekintésével.

zb48j1t,1692099693191 -35-17SEP23-6/7

7. Válassza a Kör beállítását.
8. Győződjön meg a helyes nyomtávról. Ha a nyomtáv nem helyes, módosítsa a nyomtávot az Irányítórendszer pontban.
9. Az Aktuális kör (A) menüből jelölje ki a kör nevét. Ha nincs név, hozzon létre egy újat az Új (C) kiválasztásával.
10. Válassza ki a Kör levezetése módszert a (B) Módszerből.
11. Válassza a Rögzítés/leállítás (F) lehetőséget a rögzítés elindításához.
12. Válassza az Elfogadás (G) lehetőséget. A kör kivetítődik a táblára.
13. Nyomja meg a folytatás gombot az AutoTrac RowSense futtatásához.
14. A beállítás visszavonásához és az Irányítórendszer beállítása oldalra visszatéréshez bármikor kiválaszthatja a Mégsem elemet.



Kör beállítása oldal

A—Jelenlegi kör
B—Módszer
C—Új
D—Kiszereles

E—Nyomtáv (ft)
F—Rögzítés/leállítás
G—Elfogadás

PC590563 —UN—17AUG23

zb48j1t,1692099693191 -35-17SEP23-7/7

Sorkereső

PC582158 —UN—01AUG23

A Sorkereső (csak párhuzamos nyomkövetésnél) üzemmód sorművelési alkalmazásoknál használatos, ahol a sorok nem mindig egyenlő térközüek. A sorkereső segít a kezelőnek meghatározni, hogy melyik sorcsoporton kell visszatérni a táblára egy referencia pont beállítása után, az előző sorcsoportból való kilépéskor.

1. Válassza a Menüt.



Menü

zb48j1t,1692279379982 -35-21SEP23-1/5

2. Válassza ki a GreenStar (GS3) elemet.

PC582159 —UN—01AUG23



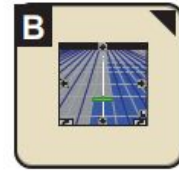
GreenStar (GS3)

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692279379982 -35-21SEP23-2/5

3. Válassza az irányítórendszert.

PC582160 —UN—01AUG23



Irányítórendszer

zb48j1t,1692279379982 -35-21SEP23-3/5

4. Jelölje ki az Irányítórendszer beállításokat.

PC582161 —UN—01AUG23



Irányítórendszer beállítások

zb48j1t,1692279379982 -35-21SEP23-4/5

5. Jelölje ki a Sorkeresőt a Követési módból.

PC590595 —UN—17AUG23

6. Menjen a megtekintéshez. Válassza a Sor beállítása lehetőséget.



Sorkereső a Követési módból

zb48j1t,1692279379982 -35-21SEP23-5/5

Nyomvonalváltás

Lásd a GreenStar 3 2630 kijelző kezelési utasítás Irányítórendszer fejezetét.

zb48j1t,1692279221665 -35-22AUG23-1/1

Árok nyomvonal

A Surface Water Pro és az AutoTrac egyszerre használatosak egy bakhát nyomvonal létrehozásához.

Lásd a SurfaceWater Pro kezelési utasítás (OMPC21751) Árok fejezetét.

zb48j1t,1692279337562 -35-22AUG23-1/1

Bakhát nyomvonal

A Surface Water Pro és az AutoTrac egyszerre használatosak egy bakhát nyomvonal létrehozásához.

Lásd a SurfaceWater Pro kezelési utasítás (OMPC21751) Bakhát fejezetét.

zb48j1t,1692279350350 -35-22AUG23-1/1

Egyenes nyomvonal

Működési elv

Az egyenes navigációs nyomvonal üzemmód segíti a kezelőt az egyenes párhuzamos nyomvonalakon haladásban. Először állítson be egy kezdő navigációs nyomvonalat (referencia nyomvonal) a kezdő navigációs nyomvonal meghatározásának módszereivel. Miután meghatározta a kezdő nyomvonalat, a program előállítja a táblához az összes munkamenetet. A létrehozott munkamenetek felhasználhatók a Kézi irányítás és az AutoTrac működtetéséhez. A rendszer mindegyik munkamenetet az eredeti munkamenetből hozza létre, hogy kiküszöbölje a kormányzási hibák egész táblára való kiterjedését.

A munkamenetek az eredeti munkamenet azonos másolatai.

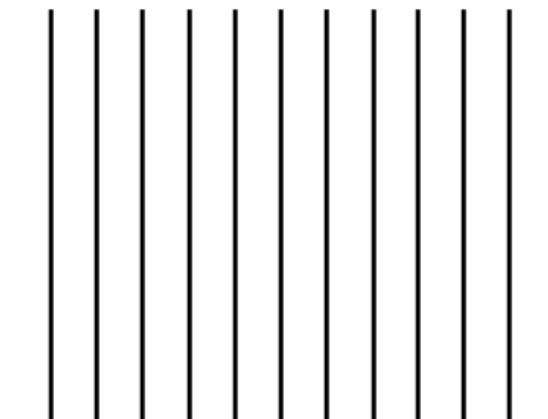
MEGJEGYZÉS: Az "Irányítási nyomvonal" és az "AB vonal" kifejezések csereszabatosak. A Kezdő nyomvonal a kezelő által meghatározott nyomvonal és a referencia pont az, amin a táblán az összes párhuzamos munkamenet alapul.

A párhuzamos munkamenetek közötti térköz a Beállítás varázslóban megadott nyomtáv.

Új egyenes nyomvonal létrehozása

A Kezdő nyomvonal megadásának számos módja van:

- A + B – Határozza meg a kezdő nyomvonalat a gépet rajta levezetve.
- A + Auto B – Határozza meg a kezdő nyomvonalat a gépet rajta levezetve.
- A+ Útirány – Határozza meg a kezdő nyomvonalat az A pontba vezetve a gépet, és beírva egy előre megadott útirány értéket.



Egyenes nyomvonal

- Szél./Hossz. – Határozza meg a kezdő navigációs nyomvonalat az A és B pontokhoz beírva az előre megadott szélességi és hosszúsági koordináta értékeket.
- Szé./Hossz. + Útirány – Határozza meg a kezdő navigációs nyomvonalat az A ponthoz beírva az előre megadott szélességi és hosszúsági koordináta értékeket, majd beírva az előre megadott útirány értéket.

MEGJEGYZÉS: A kezdő nyomvonal megadható egy művelet alatt is (pl. vetés), de egyes funkciók nem lesznek elérhetők a létrehozás alatt.

MEGJEGYZÉS: Kézi működtetés esetén 3 m (10 ft) hosszú, automata működtetés esetén 15 m (45 ft) hosszú navigációs nyomvonalat ajánlott készíteni.

zb48j1t,1692099757967 -35-17SEP23-1/9

Egyenes nyomvonal

PC582158 —UN—01AUG23

1. Válassza a Menüt.



Menü

zb48j1t,1692099757967 -35-17SEP23-2/9

2. Válassza ki a GreenStar (GS3) elemet.

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692099757967 -35-17SEP23-3/9

3. Válassza az irányítórendszert.

PC590571 —UN—17AUG23



Irányítórendszer

zb48j1t,1692099757967 -35-17SEP23-4/9

4. Jelölje ki az egyenes navigációs nyomvonalat a Követési módból.

PC590564 —UN—17AUG23



Egyenes navigációs nyomvonal a Követési módból

5. Válassza ki az egyenes nyomvonal nevét a Navigációs nyomvonal neve menüpontból. Ha nem létezik név, hozzon létre egy újat az új navigációs nyomvonal kiválasztásával.

zb48j1t,1692099757967 -35-17SEP23-5/9

6. Válassza ki az A beállítást.

PC590568 —UN—17AUG23



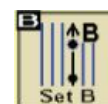
A beállítás

zb48j1t,1692099757967 -35-17SEP23-6/9

7. Határozza meg a beállított B pontot a három lehetőség valamelyikével:

PC590569 —UN—17AUG23

- a. A B pont kézi beállításához vezessen a táblán a kívánt helyre és a B pont létrehozásához jelölje ki a B beállítása szoftvergombot. A minimális távolság 3 m (10 ft). Ajánlatos a B pontot beállítani a tábla távoli végén a kíván útirány meghatározásához.



B beállítás

zb48j1t,1692099757967 -35-17SEP23-7/9

- b. A B pont automatikus beállításához bármikor jelölje ki a B automatikus beállítása elemet. A B pont beállítása automatikusan történik, amikor a jármű 15 méterre (45 ft) elmegy az A ponttól. Ez a módszer a B pontot a 15 méteres (45 ft) menetből származó utolsó 5 adatpontból veszi és egy regressziós egyenest húz a pontokon keresztül az útirány meghatározásához.

PC590570 —UN—17AUG23



B automatikus beállítás

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692099757967 -35-17SEP23-8/9

- c. A B pont beállításához az útirány megadásával válassza ki az Útirány beállítása lehetőséget. Írja be a kívánt vonal útirányt a számjegy billentyűzetről és mentse az értéket az Elfogadás elem kijelölésével.

A 0.000 az északi, a 90.000 a keleti, a 180.000 a déli és a 270.000 a nyugati irányokat jelöli.

8. A beállítás visszavonásához és az Irányítórendszer beállítása oldalra visszatéréshez bármikor kiválaszthatja a Mégsem elemet.

PC590572 —UN—17AUG23



Útirány

A kezdő nyomvonalat ezzel meghatározta és a párhuzamos nyomvonalak létrehozása automatikus.

zb48j1t,1692099757967 -35-17SEP23-9/9

Adaptív görbék

Működési elv

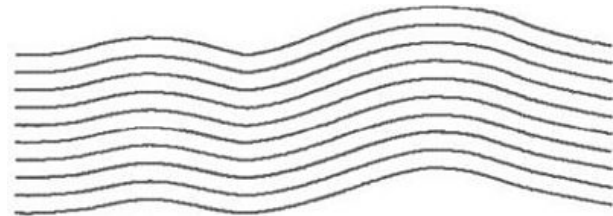
Az Adaptív görbe funkcióval a kezelő manuálisan levezetett görbe útvonalat rögzíthet. Miután az első munkamenet görbe rögzítésre került és a gép megfordult, a kezelő használhatja a párhuzamos navigációs nyomvonal funkciót, illetve bekapcsolhatja az AutoTrac funkciót, amint a kiterjesztett útvonal megjelenik. A gép végig lesz vezetve a rákövetkező munkamenetek mentén az előzőleg rögzített munkamenet alapján. Minden egyes munkamenet az eredetileg vezetett munkamenetből van létrehozva, hogy a kormányzási hibák ne terjedjenek ki a teljes táblára. A munkamenetek nem az eredeti munkamenet megegyező másolatai. A munkamenet görbülete a munkamenetek közötti hiba megtartásához változik. A kezelő a gépet a kiterjesztett útvonalról egyszerűen lekormányozva szükség esetén bárhol a táblán módosíthatja a görbe útvonalat.

MEGJEGYZÉS: Adaptív görbék üzemmódban a munkamenet kihagyás nem áll rendelkezésre.

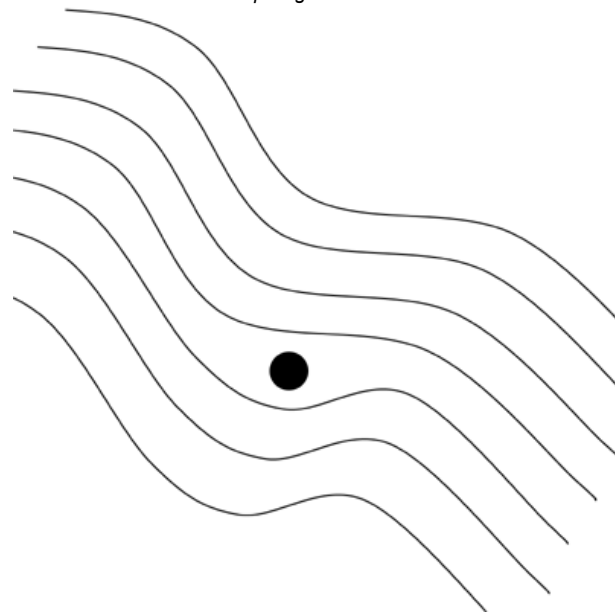
Az útvonal görbülete aszerint változik, ahogy a következő útvonalak domborúbbak vagy homorúbbak lesznek.

Az Adaptív görbe navigációs nyomvonal üzemmóddal a kezelő számos táblamintán haladhat végig kézzel kormányozva vagy a rendszer irányítása alatt.

PC9028 —UN—16APR06



Adaptív görbék üzemmód



Adaptív görbék üzemmód

PC9029 —UN—17APR06

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692100048683 -35-19SEP23-1/8

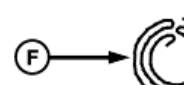
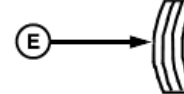
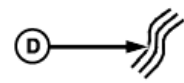
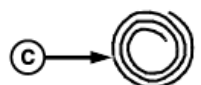
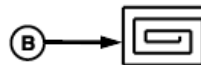
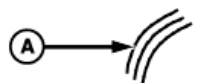
Írányítási minták

A különböző táblaminták a következők:

- Szimpla görbe
- S-kanyar
- Doboz alak
- Elnyújtott nyomvonal
- Spirál
- Kör

Nyomvonal eltolásos üzemelés

Görbe navigációs nyomvonal funkció használatánál nem ajánlatos a nyomvonal eltérés alkalmazása. A nyomvonal eltérés nem kompenzálja a Görbe navigációs nyomvonal üzemmódban jellemző GPS eltérést.



Útvonalak

A—Szimpla görbe
B—Doboz alak
C—Spirál

D—S-kanyar
E—Elnyújtott nyomvonal
F—Kör

zb48j1t,1692100048683 -35-19SEP23-2/8

PC9032 —UN—17APR06

Új Adaptív görbe nyomvonal létrehozása

PC582158 —UN—01AUG23

MEGJEGYZÉS: Adaptív görbe navigációs nyomvonal funkcióval végzett üzemeléshez nincs szükség az Ügyfél, Gazdaság és Tábla beállítására, de csak egy Általános adaptív görbe navigációs nyomvonal menthető el.



Menü

1. Válassza a Menüt.

zb48j1t,1692100048683 -35-19SEP23-3/8

2. GreenStar (GS3) kiválasztása

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692100048683 -35-19SEP23-4/8

3. Válassza az irányítórendszert.

PC590571 —UN—17AUG23



Irányítórendszer

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692100048683 -35-19SEP23-5/8

4. Válassza az Adaptív görbét a Követés üzemmódból.
5. Válassza az Adaptív görbét nevét a Követés üzemmódból. Ha nem létezik név, hozzon létre egy újat az új navigációs nyomvonal kiválasztásával.
6. Haladjon a táblán a kívánt helyre, a nyomvonal megkezdéséhez.
7. Indítsa el a rögzítést. Válassza a Rögzítés opciót.

MEGJEGYZÉS: Az Adaptív görbe rögzítés letiltott, amikor az Ismétlés üzemmód bekapcsolott állapotú. Új útvonal rögzítéskor (pl., vetésnél) az Ismétlés üzemmódnál a pipát ki kell venni (kikapcsolni). Amikor meglévő útvonalakon halad

PC590566 —UN—17AUG23



Adaptív görbék a Követés üzemmódból

(pl., permetezésnél, betakarításnál) az Ismétlés üzemmód gombot be kell pipálni (bekapcsolni).

Alapértelmezetten az Ismétlés üzemmód KIKAPCSOLT állapotú.

8. A rögzítést a kiválasztás után a következő váltja fel:
 - a. Szünet

zb48j1t,1692100048683 -35-19SEP23-6/8

b. Leállítás

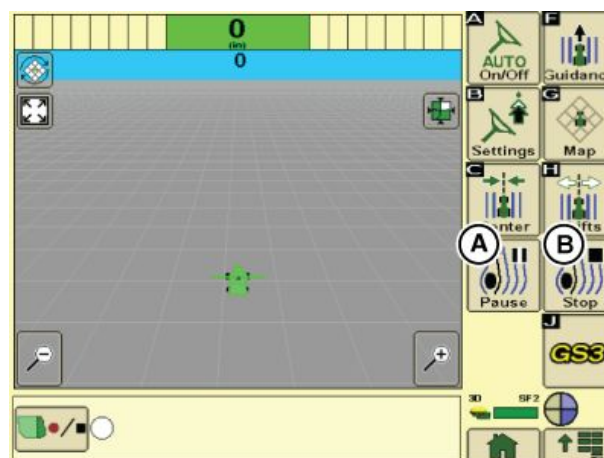
MEGJEGYZÉS: A rögzítést csak akkor kell kikapcsolni, ha géppel a normál táblamintán kívülre hajt (például a permetezőgép, vetőgép feltöltéséhez) vagy amikor a felhasználó nem akarja a fordulókat rögzíteni a tábla végén.

9. Tegye meg az első munkamenetet. A térképen megjelenik egy kék irányítási nyomvonal.

MEGJEGYZÉS: Egyenes vonalú vezetésnél a rögzített útvonal lehet, hogy nem jelenik meg a gép mögött a kijelzőn. Az útvonal akkor jelenik meg, amikor a gép kanyarodik.

A fehér navigációs vonal NEM jelenik meg, amíg el nem érte a munkamenet végét és a gép meg nem fordult. Miután a gép megfordult, a rendszer meghatározza az irányítási útvonalat. A rendszer megállapítja annak a vonalszakasznak a helyét, amelyik párhuzamos és 1/2 - 1-1/2 nyomtáv között helyezkedik el. Megjelenik az előre látható útvonal, amihez viszonyítva a kezelő elvégezheti a navigálást. Vezesse végig a járművet a kívánt útvonalon.

10. Az első munkamenet végén fordítsa vissza a járművet és létrejön a következő munkamenethez a fehér navigációs vonal. A navigációs vonal megjelenéséhez néhány másodpercre lehet szükség.
11. Miután a szándékolt munkamenethez megjelent a fehér navigációs vonal, nyomja meg a gépen a folytatás kapcsolót (csak AutoTrac esetén) és a gép automatikusan rákormányoz erre a munkamenetre. Kézi irányításhoz vezesse a gépet a fehér kiemelt navigációs vonalon.
12. A tábla befejezésekor jelölje ki a Rögzítés leállítása (B) elemet.



Adaptív görbék beállítása oldal

A—Szünet

B—Leállítás

FONTOS: Állítsa le a rögzítést a következő táblába lépés előtt. Ennek elmulasztása az utolsó tábla adaptív görbe adatainak törlését eredményezheti, mielőtt a következő táblán az adaptív görbe adatokat rögzítené.

MEGJEGYZÉS: A tárolt adaptív görbe navigációs nyomvonal adatokat a program hozzárendeli a kijelölt ügyfél, gazdaság, illetve tábla nevéhez. Ezt a kijelző belső memóriája tárolja, amíg azt a felhasználó nem törli és ez átvihető egyik kijelzőről a másikra.

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692100048683 -35-19SEP23-7/8

Egyenes útvonal rögzítése vagy navigálás az akadályok körül

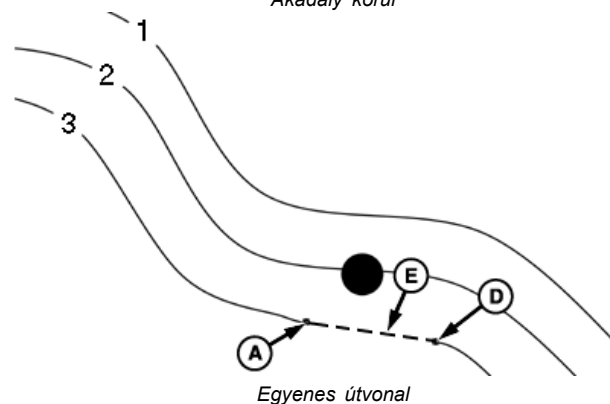
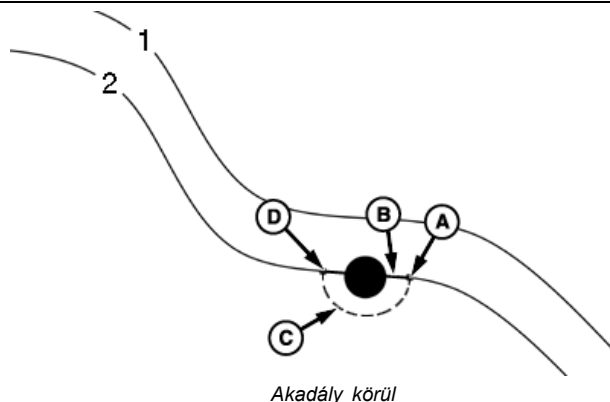
1. Indítsa el a rögzítést.
2. Egy jármű útvonal rögzítésének ideiglenes leállításához jelölje ki a Rögzítés szüneteltetése elemet.
3. Az adaptív görbe rögzítésének folytatásához jelölje ki a Rögzítés elemet.

A rögzítés SZÜNETELTETÉSE és FOLYTATÁSA közötti távolságot egy egyenes vonal fogja összekötni. Ez akkor lehet hasznos, amikor van egy hosszú egyenes útvonal szakasz vagy akadályok körül kell navigálni.

MEGJEGYZÉS: A létrehozható leghosszabb áthidaló szakasz (a SZÜNETELTETÉS és annak MEGSZÜNTETÉSE között létrehozott vonalszakasz) távolsága 0,8 km (0.5 mérföld) (2640 ft). Nagyobb távolságnál a vonalszakasz nem fog összekapcsolódni, ami rést eredményez az útvonalon.

A—Rögzítés SZÜNETEL
B—Áthidaló szakasz létrehozása a két pont összekötéséhez
C—Szüneteltetés alatt nem rögzített traktor útvonal

D—Rögzítés SZÜNETELTETÉSÉNEK MEGSZÜNTETÉSE
E—Egyenes vonalként rögzített útvonal az A és D pontok között



PC9284 —UN—29JUL06

PC9285 —UN—08AUG06

zb48j1t,1692100048683 -35-19SEP23-8/8

AB görbék

Működési elv

Az AB görbék üzemmóddal a kezelő olyan görbe párhuzamos munkameneteket tud levezetni, amelyek végpontja a tábla valamelyik végén van. Az irányítási nyomvonalak párhuzamosak lesznek a nyomvonallal bármelyik irányban és létrehozásuk az eredeti nyomvonal alapján történik annak biztosítására, hogy a kormányzási hibák ne terjedjenek tovább az egész táblára.

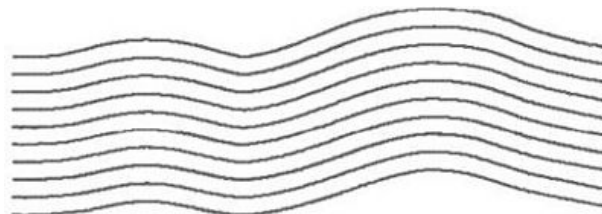
A Kezdő nyomvonal az a referencia nyomvonal, amin a táblán az összes rákövetkező munkamenet alapul. Miután az első AB görbét (kezdő nyomvonal) létrehozta, a program 4 nyomvonalat állít elő. A rendszer folytatja a további munkamenetek létrehozását, amikor a jármű megtette a képernyőn kijelzett utolsó munkamenetet is.

MEGJEGYZÉS: AB görbék üzemmódban rendelkezésre áll a munkamenet kihagyás.

AB görbe útvonal információ létrehozása – Amint a rendszer a kezdő nyomvonal rögzítése után létrehozza a kezdeti munkameneteket, vagy további munkamenetek létrehozásakor a távlati nézetben megjelenik az "AB görbe létrehozása" szöveg. Ezalatt nem tudja elhagyni a nyomvonalat egyetlen útvonalnál sem.

AB görbe létrehozásának korlátai – A kezdetben rögzített AB görbének legalább 10 ft hosszúnak kell lennie, hogy az irányításhoz érvényes AB görbe legyen. A járműnek a kezdő nyomvonal rögzítési helyétől 400 méteren (0.25 mérföld) belül kell lennie, hogy a rendszer megkezdje a görbe útvonalak létrehozását. Ha a jármű ennél a külső határértéknél van, néhány percre szükség lehet a képernyőn megjelenő útvonal létrehozásához.

PC9028 —UN—16APR06



AB görbék üzemmód

Ezalatt az "AB görbe létrehozása" szöveg lesz látható a képernyőn.

Több AB görbe egy táblán – Egy tábla több AB görbe útvonalat is tartalmazhat. A táblához mindegyik AB görbét külön kell felvenni és egyedi névvel kell ellátni.

Nyomvonal számozás – A nyomvonalak számokat kapnak, hogy lehetővé tegyék a munkamenet kihagyást és segítsék a munkamenetek kikeresését. Az iránycímkét (É,D,K és Ny) a görbén az első és utolsó pont között megállapított útírány határozza meg.

Az útvonal görbülete aszerint változik, ahogy a következő útvonalak domborúbbak vagy homorúbbak lesznek.

Új AB görbe nyomvonal létrehozása

Használja a következő eljárást az első AB görbe (kezdő nyomvonal) beállításához, amire a további görbe munkamenetek alapulnak.

MEGJEGYZÉS: Táblánként több AB görbe rögzíthető. Ezeket külön kell elnevezni és rögzíteni.

zb48j1t,1692100403680 -35-17SEP23-1/7

1. Válassza a Menüt.

PC582158 —UN—01AUG23



Menü

zb48j1t,1692100403680 -35-17SEP23-2/7

2. Válassza ki a GreenStar (GS3) elemet.

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692100403680 -35-17SEP23-3/7

3. Válassza az irányítórendszert.

PC590571 —UN—17AUG23



Irányítórendszer

zb48j1t,1692100403680 -35-17SEP23-4/7

4. A Követés üzemből jelölje ki az AB görbéket.

PC590565 —UN—17AUG23



AB görbék a Követés üzemből

5. Válassza az AB görbét nevét a Követés üzemből. Ha nem létezik név, hozzon létre egy újat az új navigációs nyomvonal kiválasztásával.

6. Haladjon a táblán a kívánt helyre, a nyomvonal megkezdéséhez.

7. Indítsa el a rögzítést. Válassza a Rögzítés opciót.

8. A rögzítést a kiválasztás után a következő váltja fel:

a. Szünet

zb48j1t,1692100403680 -35-17SEP23-5/7

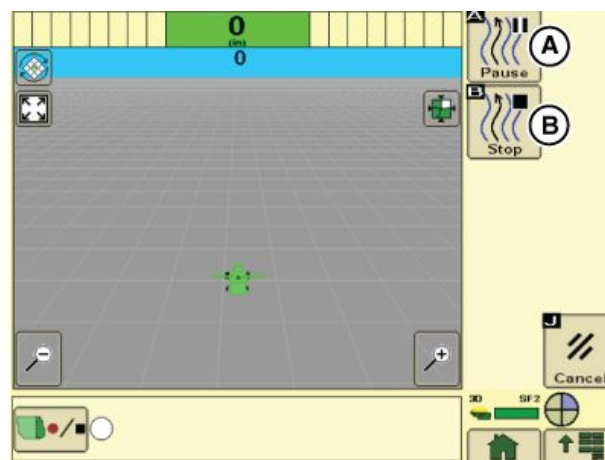
b. Leállítás

9. Tegye meg az első munkamenetet. A térképen megjelenik egy kék irányítási nyomvonal.

MEGJEGYZÉS: Egyenes vonalú vezetésnél a rögzített útvonal lehet, hogy nem jelenik meg a gép mögött a kijelzőn. Az útvonal akkor jelenik meg, amikor a gép kanyarodik.

10. A munkamenet végén nyomja meg a Rögzítés leállítása (B) elemet, amire a navigációs nyomvonal a memóriába elmentésre kerül.

MEGJEGYZÉS: Ha rögzítés közben elvész a GPS jel, a rögzítés leáll és a ponthoz rögzített AB görbe mentésre kerül. Ha az AB görbe nem az, amit a kezelő tervezett, az törölhető a Navigációs nyomvonal beállítás oldalon lévő Navigációs nyomvonal törlése gomb segítségével.



AB görbe beállítása oldal

A—Szünet

B—Leállítás

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692100403680 -35-17SEP23-6/7

PC590590 —UN—17AUG23

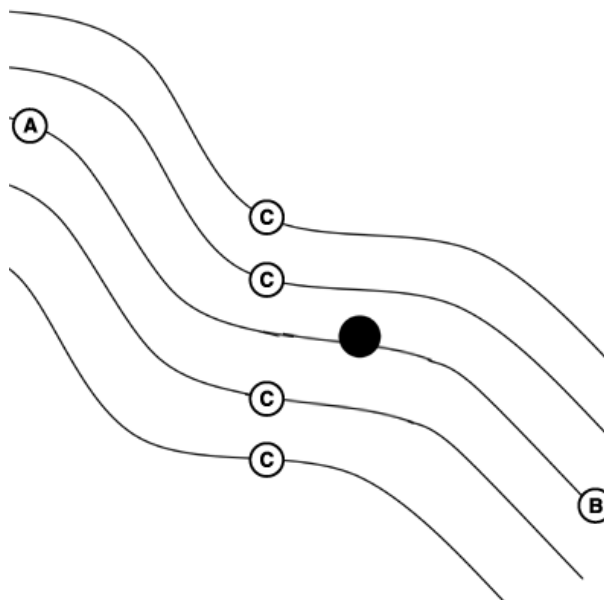
Egyenes útvonal rögzítése vagy navigálás az akadályok körül

1. Indítsa el az AB görbék rögzítését.
2. Egy jármű útvonal rögzítésének ideiglenes leállításához jelölje ki a Rögzítés szüneteltetése elemet.
3. Az AB görbe rögzítésének folytatásához jelölje ki az AB görbék rögzítése elemet.

A rögzítés szüneteltetése és folytatása közötti távolságot egy egyenes vonal fogja összekötni. Ez akkor lehet hasznos, amikor van egy hosszú egyenes útvonal szakasz vagy akadályok körül kell navigálni.

MEGJEGYZÉS: A létrehozható leghosszabb áthidaló szakasz (a szüneteltetés és annak megszüntetése között létrehozott vonalszakasz) távolsága 0,8 km (0.5 miles) (2640 ft). Nagyobb távolságnál a vonalszakasz nem fog összekapcsolódni, ami rést eredményez az útvonalon.

A—Szüneteltetés akadály előtt **C**—A kezdő navigációs nyomvonalból létrehozott útvonalak
B—Folytatás akadály után



Navigálás az akadályok körül

PC9030C —UN—27OCT06

zb48j1t,1692100403680 -35-17SEP23-7/7

Kör alakú nyomvonal

PC582158 —UN—01AUG23

Működési elv

A Kör alakú nyomvonal funkció segít a kezelőnek a táblán koncentrikus körökön vezetni, központi forgáspontú öntözésnél. A kezelők létrehozhatnak kezdőkört többféle módon. A kezdőkör meghatározása után a program az összes többi kört létrehozza a táblán.

A Kör alakú nyomvonal üzemmód rendelkezésre áll a Kézi irányításhoz, azonban a kör alakú nyomvonal üzemmódban működtetett AutoTrac funkcióhoz szükséges mind az AutoTrac, mind a Pivot Pro aktiválás. Pivot Pro aktiválás csak Észak-Amerikában áll rendelkezésre.

A rendszer tárolja és egy táblanévhez társítja a kör középpontjának szélességi és hosszúsági koordinátáit. Ha nincs kijelölve tábla egy kör középpont megadásánál, Általános kör középpontok kerülnek mentésre. A kör középpontok későbbi használatához előhívhatók.

Egy új kör alakú nyomvonal létrehozása

1. Válassza a Menüt.



Menü

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692100524545 -35-17SEP23-1/6

2. Válassza ki a GreenStar (GS3) elemet.

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692100524545 -35-17SEP23-2/6

3. Válassza az irányítórendszert.

PC590571 —UN—17AUG23



Irányítórendszer

zb48j1t,1692100524545 -35-17SEP23-3/6

4. Jelölje ki az Kör alakú nyomvonalat a Követés üzemmódból.
5. Válassza ki a kör alakú nyomvonal nevét a Navigációs nyomvonal neve menüpontból. Ha nem létezik név, hozzon létre egy újat az új navigációs nyomvonal kiválasztásával.
6. Haladjon a táblán a kívánt helyre, a nyomvonal megkezdéséhez.

PC590567 —UN—17AUG23



Kör alakú nyomvonal a Követési módból

középpontjának optimális kiszámítása és a pontosabb nyomvonal érdekében célszerű a teljes kört megtenni a géppel.

1. Vezesse a táblán a kívánt helyre a kör alakú munkamenet megtételéhez.

Kör megtétele módszer

Körök vezetése – Létrehoz egy kör alakú nyomvonalat a kívánt kör legalább 10 százalékanak levezetésével. A kör

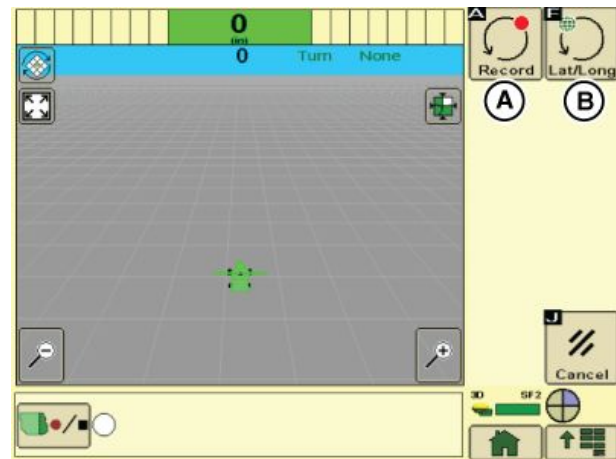
zb48j1t,1692100524545 -35-17SEP23-4/6

2. Válassza ki a rögzítést (A) a kör alakú nyomvonal levezetéséhez.
3. Válassza ki a Kör rögzítés leállítása elemet. A kör alakú nyomvonalak létrehozása automatikus a beállításban megadott nyomtávval.

MEGJEGYZÉS: Amikor a középpont kiszámításához elegendő kört vezetett le, megjelenik a Kör rögzítésének leállítása gomb.

A—Rögzítés

B—Szél./hossz.



Kör alakú nyomvonal oldal beállítása

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692100524545 -35-17SEP23-5/6

PC590591 —UN—17AUG23

Szél./hossz. módszer

1. Válassza ki a szél./hossz. (B) navigációs nyomvonalat.
2. Írja be a kívánt szélességi és hosszúsági értékeket tized fokokban. A táblához korábban társított szélességi és hosszúsági értékek megjelennek az induló képernyő első megjelenésekor.
3. Mentse az értékeket az Elfogad (C) lehetőség kiválasztásával. A kör alakú nyomvonalak létrehozása automatikus a beállításban megadott nyomtávval.

MEGJEGYZÉS: Szükség lehet arra, hogy a járművet ráállítsa a körben járó berendezés nyomvonalra vagy a központi nyomvonal eltolással a nyomvonalakat a járműhöz igazítsa.

A—Szélesség
B—Hosszúság

C—Elfogadás

Középpont

zb48j1t,1692100524545 -35-17SEP23-6/6

PC590584 —UN—17AUG23

Sorkereső

PC582158 —UN—01AUG23

1. Válassza a Menüt.



Menü

zb48j1t,1692279954088 -35-17SEP23-1/3

2. Válassza ki a GreenStar (GS3) elemet.

PC582159 —UN—01AUG23



GreenStar (GS3)

zb48j1t,1692279954088 -35-17SEP23-2/3

3. Válassza az irányítórendszert.
4. Jelölje ki a Sorkeresőt a Követési módból.
5. Menjen a megtekintéshez.
6. Válassza a Sor beállítása lehetőséget.

PC590571 —UN—17AUG23



Irányítórendszer

zb48j1t,1692279954088 -35-17SEP23-3/3

4. generációs kijelző—Navigációs nyomvonal

Egyenes nyomvonal

PC28961 —UN—24APR23

1. Válassza a Menüt.



Menü

zb48j1t,1692106465016 -35-17SEP23-1/9

2. Válassza ki az AutoTrac irányítórendszert.

PC28717 —UN—25AUG22



AutoTrac irányítórendszer

zb48j1t,1692106465016 -35-17SEP23-2/9

3. Válasszon ki a Navigációs nyomvonal beállítást.

PC590575 —UN—17AUG23



Nyomtáv beállítása

zb48j1t,1692106465016 -35-17SEP23-3/9

4. Válassza az Új navigációs nyomvonal lehetőséget, ha nincs meglévő navigációs nyomvonal.

PC590576 —UN—17AUG23



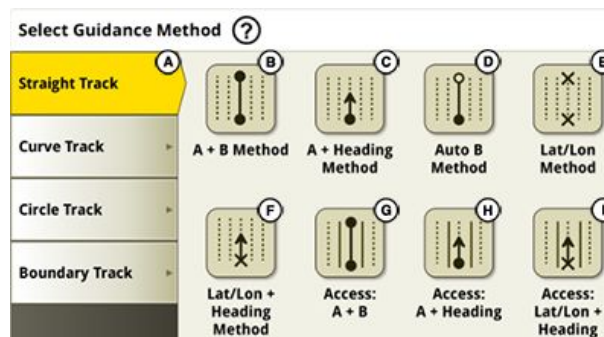
Új navigációs nyomvonal

zb48j1t,1692106465016 -35-17SEP23-4/9

5. Jelölje ki az Egyenes navigációs nyomvonalat (A). Válassza ki a rendelkezésre álló lehetőségek közül bármelyik módszert.

A—Egyenes nyomvonal
B—A + B módszer
C—A + útirány módszer
D—Auto B módszer
E—Szél/Hossz módszer

F—Szél/Hossz + útirány módszer
G—Hozzáférés: A + B
H—Hozzáférés: A + útirány
I—Hozzáférés: Szél./Hossz. + útirány



Egyenes navigációs nyomvonal opciók

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692106465016 -35-17SEP23-5/9

PC28845 —UN—22AUG23

6. Válassza ki a navigációs nyomvonal nevét.

PC590577 —UN—17AUG23

Track Name

Track 1



Nyomvonal neve

zb48j1t,1692106465016 -35-17SEP23-6/9

7. Válassza ki a táblát.
8. Nyomja meg az OK gombot. Haladjon a táblán a kívánt helyre.

PC590578 —UN—17AUG23

Field

South 40



Tábla

zb48j1t,1692106465016 -35-17SEP23-7/9

9. Válassza ki az A beállítást.

PC590579 —UN—17AUG23

Set A

A beállítása

zb48j1t,1692106465016 -35-17SEP23-8/9

10. Válassza ki a B beállítást.

PC590580 —UN—17AUG23

Set B

B beállítása

zb48j1t,1692106465016 -35-17SEP23-9/9

Görbe nyomvonal

PC28961 —UN—24APR23

1. Válassza a Menüt.



Menü

zb48j1t,1692108125002 -35-17SEP23-1/6

2. Válassza ki az AutoTrac irányítórendszert.

PC28717 —UN—25AUG22



AutoTrac irányítórendszer

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692108125002 -35-17SEP23-2/6

3. Válasszon ki a Navigációs nyomvonal beállítást.

PC590575 —UN—17AUG23



Nyomtáv beállítása

zb48j1t,1692108125002 -35-17SEP23-3/6

4. Válassza az Új navigációs nyomvonal lehetőséget, ha nincs meglévő navigációs nyomvonal.

PC590576 —UN—17AUG23



Új navigációs nyomvonal

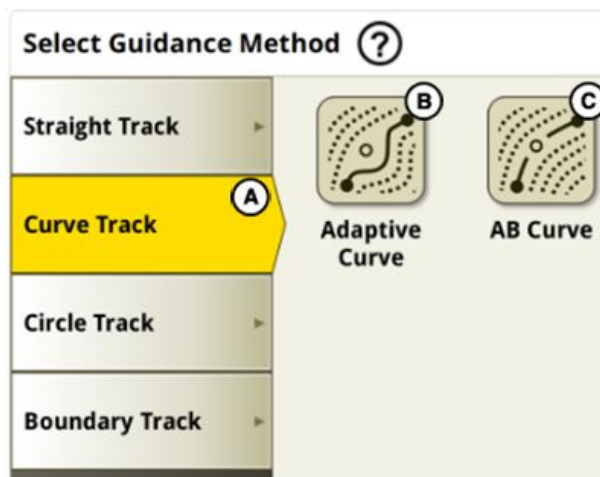
zb48j1t,1692108125002 -35-17SEP23-4/6

5. Válassza ki a Görbe navigációs nyomvonalat (A). Válassza ki a rendelkezésre álló lehetőségek közül bármelyik módszert.

6. Haladjon a táblán a kívánt helyre.

A—Görbe nyomvonal
B—Adaptív görbe

C—AB görbe



Görbe navigációs nyomvonal opciók

zb48j1t,1692108125002 -35-17SEP23-5/6

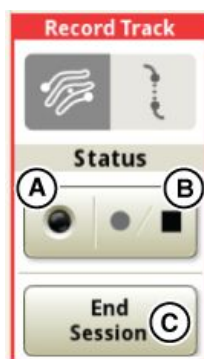
PC28846 —UN—22AUG23

7. Válassza a rögzítést (A) a rögzítés elindításához.
8. A felvétel befejezéséhez válassza a Munkamenet befejezése (C) lehetőséget.
9. Válassza az OK lehetőséget a munkamenet mentéséhez, vagy a Mégse lehetőséget a görbe nyomvonal rögzítési munkamenethez való visszatéréshez.

MEGJEGYZÉS: A befejezés után a munkamenethez további görbe szakaszok a navigációs nyomvonal szerkesztésével adhatók hozzá.

A—Rögzítés
B—Szünet/Stop

C—Munkamenet vége



Nyomvonal rögzítése

zb48j1t,1692108125002 -35-17SEP23-6/6

PC590588 —UN—17AUG23

Kör alakú nyomvonal

PC28961 —UN—24APR23

1. Válassza a Menüt.



Menü

zb48j1t,1692108138989 -35-17SEP23-1/7

2. Válassza ki az AutoTrac irányítórendszert.

PC28717 —UN—25AUG22



AutoTrac irányítórendszer

zb48j1t,1692108138989 -35-17SEP23-2/7

3. Válasszon ki a Navigációs nyomvonal beállítást.

PC590575 —UN—17AUG23



Nyomtáv beállítása

zb48j1t,1692108138989 -35-17SEP23-3/7

4. Válassza az Új navigációs nyomvonal lehetőséget, ha nincs meglévő navigációs nyomvonal.

PC590576 —UN—17AUG23



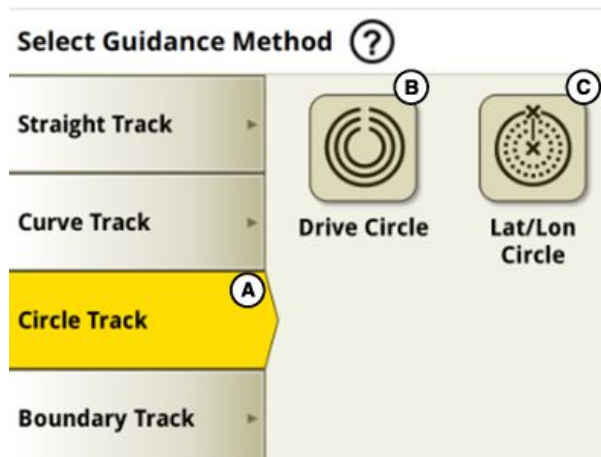
Új navigációs nyomvonal

zb48j1t,1692108138989 -35-17SEP23-4/7

5. Válassza ki a Kör alakú nyomvonal (A) lehetőséget. Válassza ki a rendelkezésre álló lehetőségek közül bármelyik módszert.

A—Kör alakú nyomvonal
B—Kör megtétele

C—Szél./hossz. kör



Kör alakú nyomvonal opciók

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692108138989 -35-17SEP23-5/7

PC28847 —UN—22AUG23

Kör megtétele

1. Vezesse a táblán a kívánt helyre a kör alakú munkamenet megtételéhez.
2. Válassza a Kezdés (A) lehetőséget az új navigációs nyomvonal rögzítéséhez.
3. Haladjon végig az erőgéppel a kívánt kör alakú munkameneten.
4. A rögzítés leállításához válassza a Kész (B) lehetőséget.

MEGJEGYZÉS: Amikor a középpont kiszámításához elegendő kört vezetett le, megjelenik a Kész gomb.



Kör alakú nyomvonal levezetése

A—Indítás
B—Kész

C—Törlés

zb48j1t,1692108138989 -35-17SEP23-6/7

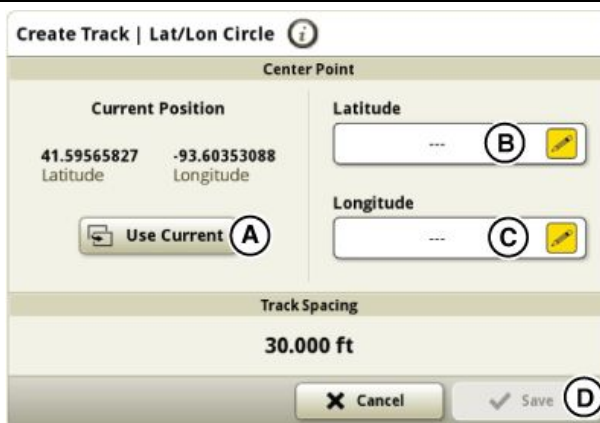
PC590587 —UN—17AUG23

Szél./hossz. kör

1. Vezesse a táblán a kívánt helyre a kör alakú munkamenet megtételéhez.
2. Válassza az Aktuális (A) lehetőséget, ha az aktuális szélesség és hosszúság helyes.
3. Adja meg szélességi (B) és hosszúsági (C) fokot.
4. Válassza ki a Mentés (D) lehetőséget.

A—Aktuális használata
B—Szélesség

C—Hosszúság
D—Mentés



Szél./hossz. kör alakú nyomvonal

zb48j1t,1692108138989 -35-17SEP23-7/7

PC590592 —UN—17AUG23

Tábla kontúr alapján generált nyomvonal

1. Válassza a Menüt.



Menü

zb48j1t,1692108148895 -35-17SEP23-1/5

PC28961 —UN—24APR23

2. Válassza ki az AutoTrac irányítórendszert.

PC28717 —UN—25AUG22



AutoTrac irányítórendszer

Folytatás a következő oldalon

zb48j1t,1692108148895 -35-17SEP23-2/5

3. Válasszon ki a Navigációs nyomvonal beállítást.

PC590575 —UN—17AUG23



Nyomtáv beállítása

zb48j1t,1692108148895 -35-17SEP23-3/5

4. Válassza az Új navigációs nyomvonal lehetőséget, ha nincs meglévő navigációs nyomvonal.

PC590576 —UN—17AUG23



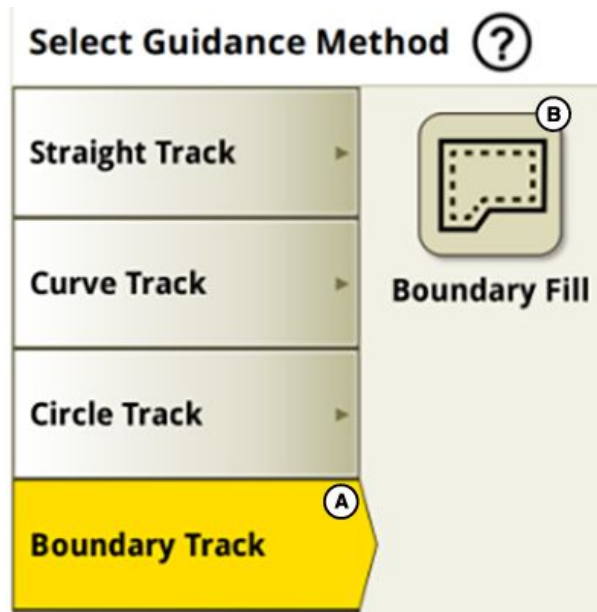
Új navigációs nyomvonal

zb48j1t,1692108148895 -35-17SEP23-4/5

5. Válasszon egy Tábla kontúr alapján generált nyomvonal (A). Válassza a Táblakontúr mentén végrehajtott művelés (B) lehetőséget.
6. Válasszon egy táblát és határt a táblakontúr mentén végrehajtott művelés navigációs nyomvonal létrehozásához.
7. Válassza a következő lehetőséget a táblakontúr mentén végrehajtott művelés beállításához.

A—Tábla kontúr alapján generált nyomvonal

B—Táblakontúr mentén végrehajtott művelés

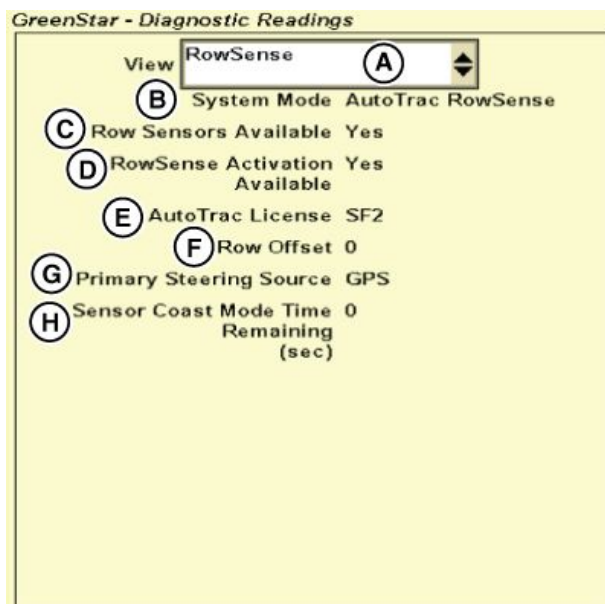


Tábla kontúr alapján generált nyomvonal lehetőségek

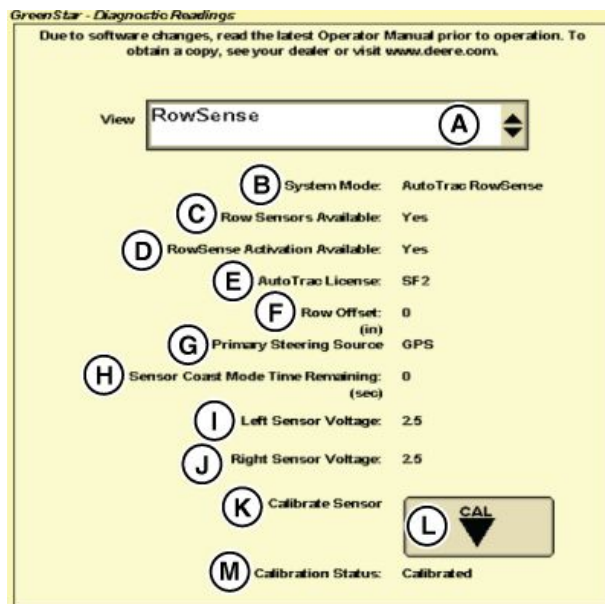
zb48j1t,1692108148895 -35-17SEP23-5/5

PC28848 —UN—22AUG23

MEGJEGYZÉS: Lehetséges diagnosztikai válaszok, rövid magyarázattal.



GreenStar 3 CommandCenter diagnosztikai értékek



GreenStar 3 kijelző diagnosztikai értékek

- | | |
|-------------------------------------|--|
| A—Megtekintés | E—AutoTrac licenc |
| B—Rendszer mód | F—Soreltérés |
| C—Sorérzékelők rendelkezésre állnak | G—Elsődleges kormányzási forrás |
| D—RowSense aktiválás van | H—Érzékelő passzív üzemmód megmaradt idő |

Sorérzékelők elérhetők:

- A – Igen
- B – Nem

Sorkövetés aktiválás elérhető:

- A – Igen (ha elérhető az AutoTrac RowSense GS3 aktiválás)
- C – Nem (ha nem érhető el az AutoTrac RowSense GS3 aktiválás)

AutoTrac licenc:

- A – Igen (SF1)
- B – Igen (SF2)
- C – Nem

Sor eltolás:

- Aktuális sor eltérési érték, mért távolság hüvelyk (in.) vagy milliméter (mm) mértékegységgel.

Elsődleges kormányzási forrás:

- A – Nincs

- | | |
|-----------------------------|-----------------------|
| I— Bal érzékelő feszültség | L—KAL |
| J— Jobb érzékelő feszültség | M—Kalibráció állapota |
| K—Érzékelő kalibrálása | |

- B – GPS
- C – Sorérzékelők

Érzékelő passzív üzemmód megmaradt idő:

- Visszaszámláló elvesztett GPS jelnél, másodpercben kijelevze.

Bal érzékelő feszültség

- A érzékelő nyugalmi feszültségének kisebbnek kell lennie 2,5 V-nál.

Jobb érzékelő feszültség

- A érzékelő nyugalmi feszültségének legalább 2,5 voltoknak kell lennie.

Érzékelő kalibrálása

Kalibráció állapota

- Kalibrálva
- Nem kalibrált

zb48j1t,1692098536255 -35-12SEP23-1/1

Diagnosztikai képernyő a Gen4 számára

AutoTrac állapot: Az AutoTrac állapota megjeleníti a AutoTrac kördiagramot és a AutoTrac BE / KI kapcsolót.

MEGJEGYZÉS: A követési teljesítmény és állapotok értéke folyamatosan kiszámításra kerül, amikor az AutoTrac be van kapcsolva (4/4 állapot kördiagram) és követi a nyomvonalat. Az értékek nem frissülnek, amikor az AutoTrac leesik a 3/4 vagy 2/4 állapot kördiagramra, és az értékek "----"-re váltanak 1/4 állapot kördiagramon.

Nyomkövetési teljesítmény (A)

MEGJEGYZÉS: A következő értékek mindegyike 95 százalékos értékként jelenik meg, ami azt jelenti, hogy az idő 95%-ában a teljesítmény egyenlő vagy nagyobb lesz, mint a kijelzett érték.

95%-os nyomvonal elhagyási hiba - Távolság a legközelebbi nyomvonalától a géphez. A hiba addig növekszik, amíg a gép el nem ér a két nyomvonal között félútra, majd a hiba elkezd csökkenni, ahogy a gép megközelíti a következő nyomvonalat. Jó körülmények

	4.8—12.9 km/h (3 —8 mph)	12.9—19.3 km/h (8—12 mph)	19.3—24.1 km/h (12—15 mph)
Nyomvonal elhagyási hiba (minden nyomvonal típus)	4 cm (1.6 in)	8 cm (3.2 in)	12 cm (4.7 in)

95%-os irány hiba - A gép haladási irányát jelzi az aktuális nyomvonalhoz képest. Jó körülmények között ezeknek az értékeknek egyenlőnek vagy kisebbnek kell lennie:

	4.8—12.9 km/h (3 —8 mph)	12.9—19.3 km/h (8—12 mph)	19.3—24.1 km/h (12—15 mph)
Egyenes nyomvonal	0,8°	1°	1,2°
Görbe / kör alakú nyomvonal (Ez az érték a görbe élességétől függ. Az élesebb görbék magasabb értéket kapnak.)	1,6°	3,0°	3,6°

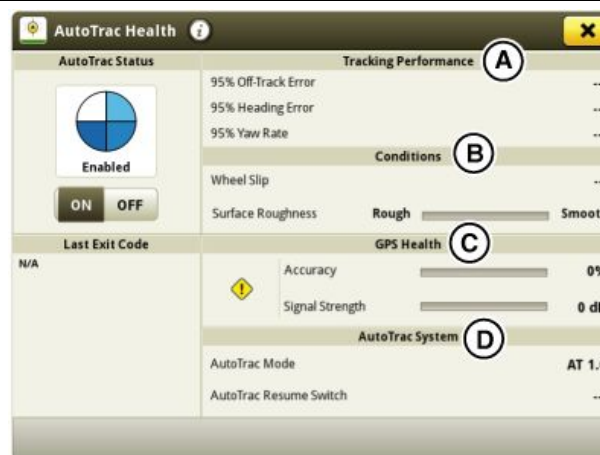
95%-os kitérés sebesség - A gép forgási sebessége, ami hatással van a nyomkövetési teljesítményre. Jó

	4.8—12.9 km/h (3 —8 mph)	12.9—19.3 km/h (8—12 mph)	19.3—24.1 km/h (12—15 mph)
Egyenes nyomvonal	1°	1,5°	1,8°
Görbe / kör alakú nyomvonal (Ez az érték a görbe élességétől függ. Az élesebb görbék magasabb értéket kapnak.)	2°	4,5°	5,4°

Körülmények (B)

MEGJEGYZÉS: Az optimális tartományon kívüli értékeknél világít egy sárga LED állapotjelző. Az optimális tartományon belüli értékeknél világít egy zöld LED állapotjelző.

Felületi egyenetlenség - A terület jellemzője, ahol a gép működik. Ez a hosszirányú és keresztirányú dőlés és sebesség bemenetekből van kiszámítva a StarFire vevőből. A felületi egyenetlenség jelző sáv sárga, amikor



Diagnosztikai képernyő a Gen4 számára

A—Nyomkövetési teljesítmény C—GPS állapot
B—Körülmények D—AutoTrac rendszer

között ezeknek az értékeknek egyenlőnek vagy kisebbnek kell lennie:

körülmények között ezeknek az értékeknek egyenlőnek vagy kisebbnek kell lennie:

az optimális tartományon kívül van, és a zöld, amikor az optimális tartományon belül van.

Kerékcsúszás - A kerékcsúszás százalékos értéke a gép és a GPS sebesség közötti kerék sebesség érték összehasonlításával mérhető. A 6%-nál nagyobb érték azt jelzi, hogy a kerékcsúszás negatív hatással lehet az AutoTrac teljesítményére.

GPS állapot (A)

Pontosság - A vevő pozíció pontossága, mely százalékban van kifejezve. A megadott pontosság és megismételhetőség eléréséhez 100%-os pontosság szükséges.

Jelerősség - A vevő által vett StarFire korrekciós jel minősége.

AutoTrac rendszer (D)

AutoTrac üzemmód - A gépre szerelt AutoTrac vezérlőegység típusát jelzi.

Vezérlőegység	AutoTrac mód
AT2 (7R alvázszám 110101—, 8R alvázszám 160001—, 8RT alvázszám 923001—, 8RX alvázszám 801001—)	AT 2.0
AT1 (beépített vagy gyárilag beszerelt Autotrac vezérlőegység)	AT 1.0
AutoTrac vezérlőegység 300	ATC 300
Autotrac vezérlőegység Raven	ATC Raven
AutoTrac vezérlőegység Reichardt	ATC Reichardt
AutoTrac vezérlőegység Deere	ATC Deere
AutoTrac Universal 300	ATC 300
AutoTrac Universal 200	ATC 200
AutoTrac Universal 100	ATC 100

AutoTrac visszaállítás kapcsoló - Jelzi a BEKAPCSOLÁST, ha az AutoTrac visszaállítás kapcsolót

megnyomja és a KIKAPCSOLÁST, amikor a visszaállítás kapcsolót elengedi.

zb48j1t,1692676792441 -35-23AUG23-2/2

A sorérzékelők tisztítása

A sorérzékelők tisztítása

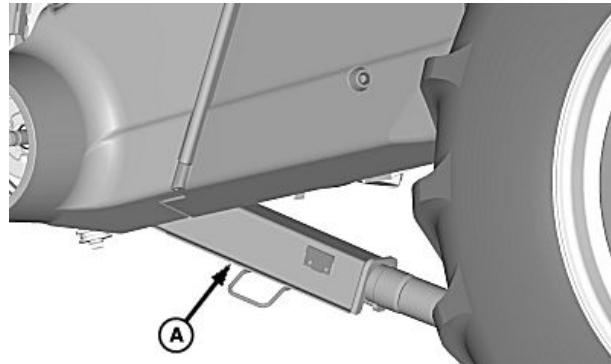
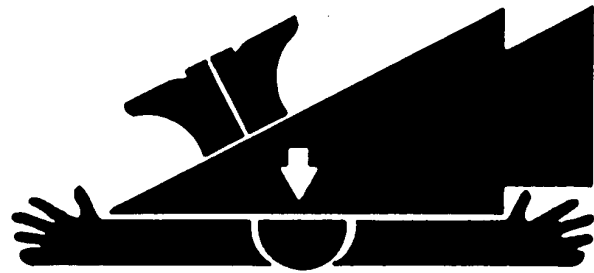
! VIGYÁZAT: Állítsa LE a motort, működtesse a parkolóféket és vegye ki a kulcsot.

Emelje fel az adaptert, és engedje le a biztonsági kitámasztót (A) a hidraulikus munkahenger szárára.

A sorérzékelőket naponta kell ellenőrizni, hogy tisztításuk szükséges-e. Ha az érzékelőkön sok anyag gyűlt össze, az megakadályozhatja a szabad mozgást és hátrányosan befolyásolhatja a teljesítményt. A sorérzékelők tisztításához távolítsa el a hulladékot az érzékelőkről és környékükről. Ellenőrizze az érzékelők akadálytalan mozgását.

Évente ellenőrizze az érzékelők perselyének és tengelyének túlzott kopását. Szükség esetén cserélje ki.

A—Biztonsági támasz



TS696 —UN—21SEP89

H90891 —UN—26FEB08

KR43067,00000B3 -35-11NOV08-1/1

Oldal

Oldal

H1

K

R

E

S

F

T

Táblavégi forduló..... 35-2

Index-1

	Oldal
Tartási idő	15-1
Tisztítás	
Sorérzékelők	60-1
Többfunkciós vezérlőkar.....	15-1

Rendelkezésre álló John Deere szervizkiadványok

Műszaki információk

A javítási utasítások a John Deere kereskedőtől beszerezhetők. A kiadványok nyomtatott vagy CR-ROM formában érhetők el.

A megrendeléseket a következő módokon lehet leadni:

- John Deere Műszaki Információs Áruház:
www.JohnDeere.com/TechInfoStore
- Hívja a 1-800-522-7448 telefonszámot
- Forduljon a John Deere kereskedőjéhez

A rendelkezésre álló információk az alábbiak:

Az ALKATRÉSZ KATALÓGUSOK tartalmazzák a gép alkatrészeit robbantott ábrákkal, hogy könnyebben be tudja azonosítani a megfelelő alkatrészt. Hasznos az össze- és a szétszerelés során is.



TS189 —UN—17JAN89

DX,SERVIT -35-07DEC16-1/4

A KEZELÉSI UTASÍTÁSOK a biztonsági, üzemeltetési, karbantartási és javítási információkat tartalmazzák.



TS191 —UN—02DEC88

DX,SERVIT -35-07DEC16-2/4

A JAVÍTÁSI UTASÍTÁSOK a gépének a javítási információit tartalmazzák. Megtalálhatóak benne a műszaki adatok, az illusztrált össze- és szétszerelési folyamatok, hidraulika olaj áramlási diagramok, bekötési rajzok. Egyes termékekhez külön utasítás van a javításhoz és a diagnosztikához. Egyes részegységek, mint a motorok, külön részegység javítási utasításban vannak leírva.



Folytatás a következő oldalon

DX,SERVIT -35-07DEC16-3/4

TS224 —UN—17JAN89

Az OKTATÁSI FOLYAMAT öt átfogó könyvsorozatból áll, melyek gyártótól függetlenül taglalják az alapvető információkat:

- A Mezőgazdasági alapismeretek sorozat a növénytermesztési és állattartási technológiákat taglalja.
- A Farmgazdálkodás sorozat valós problémákat vizsgál és nyújt gyakorlati megoldásokat a marketing, a pénzügy a gépválasztás és a teljesítés területén.
- A Javítási alapismeretek kézikönyvek bemutatják, hogy hogyan kell nem közúti járműveket javítani és karbantartani.
- A Gépüzemeltetési alapismeretek kézikönyvek elmagyarázzák a gép képességeit és a beállításokat, hogyan lehet a gép teljesítményét javítani, és hogyan lehet a szükségtelen szántóföldi műveleteket elkerülni.
- A Kompakt gép alapismeretek kézikönyvek a kompakt gépek javítására és karbantartására vonatkozó ismeretekkel foglalkoznak 40 TLT lóerőig.



TS1663 —UN—10OCT97

DX,SERVLIT -35-07DEC16-4/4

A John Deere az Ön szolgálatára áll

A VEVŐI ELÉGEDETTSÉG fontos a John Deere számára.

Kereskedőink törekszenek az azonnali és hatékony alkatrész ellátásra és szerviz szolgáltatásra:

–Karbantartási és cserealkatrészek a gépének a támogatására.

–Képzett szerelők és a szükséges diagnosztikai és javító szerszámok az Ön gépének javításához.



TS201—UN—15APR13

VEVŐI ELÉGEDETTSÉG PROBLÉMA KEZELÉSI FOLYAMAT

Az Ön John Deere kereskedője elkötelezett a gép támogatásában és az előforduló problémák megoldásában.

1. A kereskedő felkeresésekor legyen felkészülve a következő információkkal:

–Gép típus és termékazonosító szám

–A vásárlás dátuma

–A probléma természete

2. Beszélje meg a problémát a kereskedő szervizvezetőjével.

3. Ha nem tud segíteni, magyarázza el a problémát a kereskedés vezetőjének és kérjen segítséget.

4. Ha a probléma továbbra is fenn áll, és a kereskedése nem tudja megoldani, kérje meg a kereskedést, hogy bvegyék fel a kapcsolatot a John Deere-rel segítség végett. Vagy vegye fel a kapcsolatot az Mg-i Vevőszolgálattal a 1-866-99DEERE (866-993-3373) számon, vagy írjon e-mailt a www.deere.com/en_US/ag/contactus/ címre.

DX,IBC,2 -35-02APR02-1/1

A John Deere szerviz biztosítja Önnek a folyamatos munkát

A John Deere szerviz biztosítja Önnek a folyamatos munkát

A John Deere szerviz biztosítja Önnek a folyamatos munkát