

John Deere AutoTrac™ kontrollers — Raven



JOHN DEERE

LIETOŠANAS INSTRUKCIJA

John Deere AutoTrac™ kontrollers — Raven

OMPFP17986 IZLAIDUMS J7 (LATVIAN)

John Deere Ag Management Solutions

Printed in U.S.A.

Ievads

Priekšvārds

PATEICAMIES, ka izvēlējāties John Deere produktu.

Lai uzzinātu, kā pareizi apieties ar jūsu produktu un kā nodrošināt pareizu tā apkopi, rūpīgi IZLASIET ŠO ROKASGRĀMATU. Neievērojot šo prasību, var gūt traumas vai sabojāt iekārtu. Šī rokasgrāmata un drošības zīmes uz produkta, var būt pieejamas arī citās valodās. (Lai pasūtītu, sazinieties ar "John Deere" izplatītāju.)

ŠĪ ROKASGRĀMATA IR UZSKATĀMA par produkta neatņemamu sastāvdaļu, un tai jāietilpst produkta pārdošanas komplektā.

MĒRVIENTĪBAS šajā lietošanas instrukcijā dotas gan metriskajās, gan ASV lietojamās mērvienībās. Lietojiet tikai pareizas rezerves daļas un stiprinājumus. Metriskajiem un collu stiprinājumiem var būt nepieciešama īpaša metriskā vai collu atslēga.

Apzīmējumi LABĀ PUSE UN KREISĀ PUSE ir noteikti, attiecībā pret mašīnu vai pievienotā agregāta kustības virzienu, pārvietojoties uz priekšu.

IERAKSTIET PRODUKTA IDENTIFIKĀCIJAS NUMURUS (P.I.N.) Operatora rokasgrāmatā. Rūpīgi reģistrējiet visus numurus; tas palīdzēs jums atrast savu produktu tā nozagšanas gadījumā. Turklāt jūsu John Deere izplatītājam šie numuri ir vajadzīgi, kad jūs pasūtīnāt rezerves daļas. Failu dublējumu ar identifikācijas numuriem glabājiet drošā vietā pie mašīnas, vai prom no produkta.

GARANTĪJA ir John Deere piedāvātās tehniskā atbalsta programmas sastāvdaļa klientiem, kuri ar iegādāto aprīkojumu strādā un to apkalpo, kā aprakstīts šajā rokasgrāmatā. Garantijas noteikumi izskaidroti garantijas apliecībā vai priekšrakstā, kuru Jūs varat saņemt pie sava izplatītāja.

Šī garantija apliecina, ka John Deere savus izstrādājumus aizvieto ar jauniem, ja defekti tiks atklāti garantijas perioda laikā. Atsevišķos gadījumos un bieži vien bez maksas John Deere nodrošina uzlabojumus arī tad, ja izstrādājuma garantijas laiks ir beidzies. Ja aprīkojums ir lietots nepareizi vai pārveidots neatbilstoši sākotnējiem rūpnīcas uzstādījumiem, garantija tiek anulēta un uzlabojumu veikšana var tikt atteikta.

Ja neesat produkta sākotnējais īpašnieks, tad vērsieties pie sava vietējā John Deere izplatītāja, lai informētu par tās sērijas numuru. Tas palīdzēs uzņēmumam John Deere informēt jūs par problēmām vai veiktajiem izstrādājuma uzlabojumiem.

John Deere Tehniskās informācijas grāmatnīca

Šajā dokumentā pilnībā var neatspoguļoties produkta funkcionalitāte, jo produkts var būt mainījies pēc dokumenta iespiešanas. Pirms uzsākt darbu izlasiet jaunāko Operatora rokasgrāmatu. Lai saņemtu kopiju, sazinieties ar savu izplatītāju vai apmeklējiet www.deere.com, lai atrastu John Deere Tehniskā informācijas grāmatnīcas un izmantojiet "Search for Agricultural Equipment Operator's Manuals" (Meklēt Lauksaimniecības tehnikas Operatora rokasgrāmatas) saiti.

CZ76372,000071F-25-17FEB17

Sērijas numurs:

JS56696,0000C4C-25-03FEB17

Satura rādītājs

Lappuse	Lappuse
Drošība	Elektrohidrauliskais vārsts 40-2
Ievērojiet informāciju par drošību 05-1	Riteņa lenķa sensors 40-2
Saprotiet signālvārdus 05-1	Turpināšanas slēdzis 40-2
Sekoiet drošības norādījumiem 05-1	Galvenais slēdzis 40-3
Apkopes droša veikšana 05-2	Sēdekļa slēdzis un aktivitātes monitors 40-3
Pareizi izmantot kāpnes un margas 05-2	Iestatīšana
Veiciet rūpīgu elektronisko komponentu un savienojumu pārbaudi 05-2	AutoTrac™ kontrollers — Raven iestatīšana 60-1
Pareiza drošības jostas lietošana 05-3	Pārbaudiet displeja iestatījumus 60-1
Droša vadības sistēmu ekspluatācija 05-3	Konfigurējiet StarFire™ uztvērēju 60-2
Lietojiet elektronisko displeju pareizi 05-3	StarFire™ augstums un priekšgals/ aizmugure 60-2
Izmantojiet AutoTrac™ kontrolleri apstiprinātās mašīnās 05-4	StarFire™ augstums un priekšgals/ aizmugure mērījumu tabula 60-3
Pārbaudiet, vai nav noplūdesAccuGuide spiediena devējā 05-4	Optimizējiet reljefa kompensācijas moduli (TCM) 60-3
Drošības zīmes	Kalibrēt Reljefa kompensācijas moduli (TCM) 60-4
Konstatēta automātiskās vadības sistēma 10-1	AutoTrac™ kontrollers — Raven kalibrēšana 60-5
Riteņu kustība 10-1	AutoTrac™ kontrollers — Raven mašīnas tests 60-12
Riteņu kustība 10-1	Pamata Vadības iestatīšana 60-15
Mašīnas kustība 10-1	Ekspluatācija — AutoTrac™ kontrollers — Raven
Normatīvā un atbilstības informācija	AutoTrac™ ekspluatācija 70A-1
Federālās sakaru komisijas paziņojumi lietotājam 20-1	AutoTrac AutoTrac Universal stūres komplekts 70A-1
ES Atbilstības deklarācija(Nr. EN F0007) 20-1	Konstatēta automātiskās vadības sistēma 70A-3
Nosakiet datuma kodu 20-3	AutoTrac sektoru statuss 70A-3
Eirāzijas Ekonomiskā savienība — EES 20-3	Prasības, lai iespējotu AutoTrac™ 70A-3
Sistēmas pārskats	Iespējojiet AutoTrac™ 70A-4
Darbības pamatprincipi 30-1	Sistēmas aktivizācija 70A-4
AutoTrac™ Raven prasības 30-1	Sistēmas deaktivizēšana 70A-5
Aktivizējiet AutoTrac™ 30-1	Optimizēt — optimizēt AutoTrac™ kontrollers — Raven
AutoTrac™ precizitāte 30-2	Papildus AutoTrac™ iestatījumi — GreenStar™ 3 2630 displejs 70B-1
Izvēles taustiņš Leģenda	Papildus AutoTrac™ iestatījumi — GreenStar™ 2 1800 displejs 70B-2
StarFire™ uztvērējs — izvēles taustiņš StarFire™ 35-1	AutoTrac™ kontrollera veikspējas optimizēšana 70B-3
GreenStar™ — izvēles taustiņš Vadība 35-1	Uzraugiet AutoTrac™ veikspēju 70B-4
John Deere AutoTrac™ kontrollers — izvēles taustiņš Rīklodziņš 35-1	AutoTrac™ veikspējas optimizēšana 70B-5
John Deere AutoTrac™ kontrollers — izvēles taustiņš Darba spējas 35-1	Riteņa lenķa sensora (WAS) kalibrēšana 70B-6
John Deere AutoTrac™ kontrollers — izvēles taustiņš CAL 35-1	Stūres iekārtas ievades ierīces (SID) atpējošanas regulēšana 70B-7
AutoTrac™ kontrollers — stūre 35-1	Traucējummeklēšana
Komponentu pārskats	Traucējummeklēšana 80-1
GreenStar™ displejs vai 4. paaudzes displejs 40-1	Traucējummeklēšana — Raven stūres kontrollers 80-2
StarFire™ uztvērējs 40-1	
Raven stūres kontrollers 40-1	
Stūres iekārtas ievades ierīce 40-2	

Turpinājums nākamajā lappusē

Originālās instrukcijas. Šajā rokasgrāmatā visa informācija, ilustrācijas un tehniskie dati ir balstīti uz pēdējo pieejamo informāciju, kāda ir publicēšanas laikā. Saglabājam visas tiesības jebkurā laikā bez brīdinājuma veikt izmaiņas.

Lappuse

AutoTrac™ kontrollera darba spēju tests	80-2
Redzami simptomi	80-5
AutoTrac™ kontrollera diagnostikas rādījumi	80-9
AutoTrac™ statusa sektora diagnostikas rādījumi	80-10
AutoTrac™ kontrollers — Raven sistēmas informācija	80-11
AutoTrac™ kontrollers — Raven apstāšanās kodi	80-11
AutoTrac™ izejas kodi un deaktivizēšanas ziņojumi	80-13
Vadības brīdinājumi	80-14
AutoTrac™ kontrollers — Raven diagnostikas adreses	80-15
AutoTrac™ kontrollers — Raven diagnostikas traucējumu kodi (DTC)	80-17

Tehniskā apkope

Pirmssezonas kontrolesaraksts	100-1
Pēcsezonas kontrolesaraksts	100-1
Katras dienas pārbaudes saraksts	100-1

Drošība

Ievērojiet informāciju par drošību



T81389—UN—28JUN13

Šis ir brīdinājuma un trauksmes simbols. Redzot šo simbolu uz mašīnas vai šajā lietošanas instrukcijā, tas nozīmē ka pastāv bīstamība gūt ievainojumus.

Sekojiēt visiem drošības norādījumiem, kā arī vispārīgiem nelaimes gadījumu novēršanas priekšrakstiem.

DX,ALERT-25-29SEP98

Saprotiet signālvārdus



TS187—25—30SEP88

BĪSTAMI! Signālvārds BĪSTAMI norāda uz bīstamu situāciju, kas, ja tā netiek novērsta, var izraisīt nāvi vai nopietnu ievainojumu.

BRĪDINĀJUMS! Signālvārds BRĪDINĀJUMS norāda uz bīstamu situāciju, kas, ja netiek novērsta, var izraisīt nāvi vai nopietnu ievainojumu.

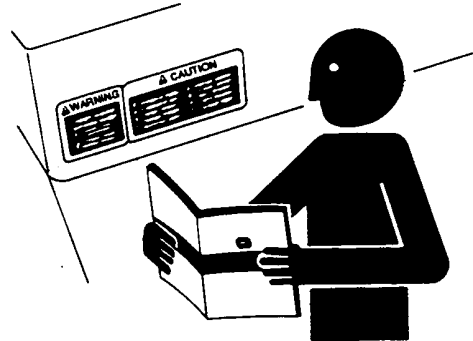
UZMANĪBU! Signālvārds UZMANĪBU norāda uz bīstamu situāciju, kas, ja netiek novērsta, var izraisīt vieglus vai nelielus ievainojumus. Signālvārds UZMANĪBU var tikt arī izmantots, lai brīdinātu pret nedrošu praksi, kas saistīta ar notikumiem, kas var izraisīt savainojumus.

Signālvārdi BĪSTAMI, BRĪDINĀJUMS, UZMANĪBU tiek izmantoti kopā ar drošības un brīdinājuma simbolu. BĪSTAMI! norāda uz vislielāko apdraudējumu. BĪSTAMI vai UZMANĪBU drošības zīmes atrodas netālu konkrētiem apdraudējumiem. Vispārējie piesardzības pasākumi ir uzskaitīti uz UZMANĪBU drošības zīmēm.

UZMANĪBU arī vērš uzmanību uz drošības ziņojumiem šajā instrukcijā.

DX,SIGNAL-25-05OCT16

Sekojiēt drošības norādījumiem



TS201—UN—15APR13

Rūpīgi izlasiet visus šajā instrukcijā dotos drošības norādījumus, kā arī visas uz mašīnas esošās brīdinājuma zīmes. Uzturiet drošības zīmes labā salasāmā stāvoklī. Nomainiet iztrūkstošās vai sabojātās drošības zīmes. Nodrošiniet, lai jaunie aprīkojumi un rezerves daļas tiktu apgādātas ar derīgām, spēkā esošām brīdinājuma zīmēm. Brīdinājuma zīmju uzlīmes nomaīņai var iegādāties pie John Deere dīleriem.

Šeit var būt papildus drošības informācija attiecībā uz detaļām un komponentiem, kas nav izgatavoti rūpnīcās un kas nav norādīti šajā lietošanas instrukcijā.

Pirms darba sākuma iepazīstieties ar mašīnas apkalpošanas paņēmieniem un tās vadības ierīcēm. Nepieļaujiet, lai mašīnu kāds lieto bez vajadzīgajām speciālajām zināšanām.

Vienmēr uzturiet mašīnu labā kārtībā. Nepilnvarotas izmaiņas mašīnā var pasliktināt tās funkcijas un/vai darba drošību un lietošanas ilgumu.

Ja Jūs kādas šīs lietošanas instrukcijas daļas neizprotiet un Jums ir vajadzīga palīdzība, griezieties pie sava John Deere dīlera.

DX,READ-25-16JUN09

Apkopes droša veikšana



TS218—UN—23AUG88

Pirms apkopes darbu uzsākšanas jāiepazīstas ar to apjomu un secību. Turiet darba zonu tīru un sausu.

Nekad neeļļojiet mašīnu, neveiciet apkopi vai neregulējiet to, kamēr mašīna pārvietojas. Turiet rokas, kājas un apģērba gabalus pietiekamā attālumā no daļām ar mehānisko piedziņu. Visur izslēdziet piedziņu un rīkojieties ar attiecīgajām vadības ierīcēm, lai atbrīvotu spiedienu. Nolaidiet iekārtu uz zemes. Apturiet motoru. Izņemiet atslēgu. Ļaujiet mašīnai atdzist.

Droši atbalstiet visus mašīnas elementus, kuri apkopes laikā ir jāpaceļ.

Uzturiet visas detaļas labā tehniskā stāvoklī un pareizi montētas. Trūkumus nekavējoties novērst. Nomainiet nolietotās vai salūzušās detaļas. Notīriet smērvielas, eļļas un netīrumus.

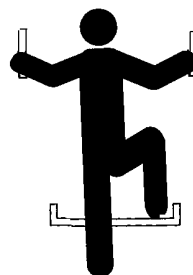
Pašgājēju iekārtām pirms elektrisko sistēmu regulēšanas vai metināšanas darbu uzsākšanas mašīnā atvienojiet akumulatora masas (–) kabeli.

Pirms uzsākt elektriskās sistēmas komponentu apkopi vai metināšanas darbus mašīnai, velkamiem pievienotajiem agregātiem atvienojiet elektriskos savienojumus ar traktoru.

Nokrišana, veicot tīrīšanu vai strādājot augstumā, var izraisīt nopietnus savainojumus. Lai viegli piekļūtu jebkādai vietai, izmantojiet kāpnis vai platformu. Izmantojiet stabilus un drošus kāju un roku balstus.

DX,SERV-25-28FEB17

Pareizi izmantot kāpnis un margas



T133468—UN—15APR13

Lai pasargātos no kritieniem, iekāpiet mašīnā un izkāpiet no tās ar seju pret to. Nodrošiniet 3 punktu saskari ar pakāpieniem, rokturiem un margām.

Esiet sevišķi uzmanīgi, ja dubļi, sniegs vai mitrums rada slidenus apstākļus. Uzturiet pakāpienus neaptraipītus ar smērvielām vai eļļām. Nekad neleciet, izkāpjot no mašīnas. Nekad neveiciet montāžu vai demontāžu, kad mašīna pārvietojas.

DX,WW,MOUNT-25-12OCT11

Veiciet rūpīgu elektronisko komponentu un savienojumu pārbaudi



TS249—UN—23AUG88

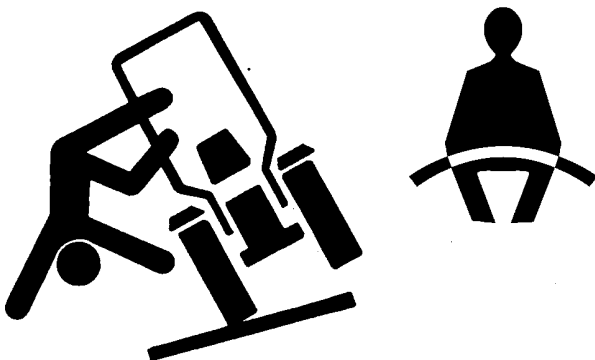
Veicot elektronisko iekārtu un mezgļu montāžu un demontāžu nokrišana var radīt nopietnus ievainojumus. Izmantojiet pacelēju vai platformu, lai atvieglotu piekļuvi montāžas vietai. Izmantojiet drošu pamatni, ieņemiet stabilu stāvokli un pieturieties. Nemontējiet un nedemontējiet komponentes slapjos vai aplidojuma apstākļos.

Ja jāveic instalācijas vai apkopes darbi RTK bāzes stacijas tornī vai citos augstu esošos mezgļos, uzticiet tos sertificētiem augstkāpējiem.

Ja jāmontē vai jāveic apkopi globālās pozicionēšanas sistēmas uztvērēja tornim un iekārtām, lietojiet pareizos pacelšanas tehniskos līdzekļus un izmantojiet paredzētos drošības līdzekļus. Tornis ir smags un tā apkope var būt apgrūtināta. Ja montāžas vieta nav pieejama no zemes vai apkopes platformas, montāžu jāveic diviem cilvēkiem.

DX,WW,RECEIVER-25-24AUG10

Pareiza drošības jostas lietošana



TS1729—UN—24MAY13

Izvairieties no nāves vai ievainojumiem apgāšanās gadījumā.

Šī mašīna ir aprīkota ar pretapgāšanās aizsargrāmi (ROPS). LIETOJIET sēdekļa siksnu, kad strādājat ar ROPS.

- Lietojiet fiksatoru un pievelciet sēdekļa siksnu šķērsām ķermenim.
- Ievietojiet fiksatoru turētājā. Ir jādzird klikšķis.
- Pievelciet sēdekļa siksnu, nofiksējiet un pārliecinieties, ka siksnā ir pareizi nostiprināta.
- Novietojiet siksnu šķērsām gurnam.

Ja ir bojājumu pazīmes nostiprināšanas detaļās, noslēgā, jostas rullī vai pašā jostā, nomainiet visu jostas komplektu.

Drošības jostu un nostiprinājuma detaļas pārbaudiet vismaz vienu reizi gadā. Grieziet vērību uz valīgām nostiprinājuma detaļām vai jostas bojājumiem, kā piemēram, iegriezumiem, plūksnāšanos, neparasti stipru nolietojumu, iekrāsojumu vai nobierzumiem. Nomainiet tikai ar jūsu mašīnai atļautām rezerves daļām. Griezieties pie sava John Deere dīlera.

DX,ROPS1-25-22AUG13

Droša vadības sistēmu ekspluatācija

Nelietojiet vadības sistēmas uz autoceļiem. Pirms uzbraukšanas uz autoceļa vienmēr izslēdziet (deaktivizējiet) vadības sistēmas. Nemēģiniet ieslēgt (aktivizēt) vadības sistēmu, braucot pa koplietošanas ceļu.

Vadības sistēmas ir paredzētas, lai palīdzētu operatoram efektīvāk ekspluatēt mašīnu. Operators vienmēr ir atbildīgs par mašīnas brauciena trajektoriju. Vadības sistēmas nevar automātiski atklāt vai novērst sadursmes ar šķēršļiem vai citām mašīnām.

Vadības sistēmas ietver ikvienu lietojumu, kas automatizē mašīnas stūri. Tā ietver, bet nav ierobežota

ar, AutoTrac™, iGuide™, iTEC™ Pro, AutoTrac™ Universal (ATU), RowSense™, un Machine Sync.

Lai novērstu savainojuma iespējas operatoram un klātesošajiem:

- Nekad neiekāpiet vai neizkāpiet no braucošas mašīnas.
- Pārbaudiet, vai mašīna, agregāts un vadības sistēma ir pareizi iestatīti.
 - Ja izmantojat iTEC™ Pro pārbaudiet, vai ir definētas precīzas robežas.
 - Ja izmantojat Machine Sync, pārbaudiet, vai piekabeī sākuma punkts ir kalibrēts ar pietiekamu atstatumu starp mašīnām.
- Uzmanieties un pievērsiet uzmanību apkārtējai videi.
- Pārņemiet stūrēšanas vadību, kad jāizvairās no bīstamām vietām uz lauka, klātesošajiem cilvēkiem, aprīkojuma vai citiem šķēršļiem.
- Pārtrauciet darbu, ja slikta redzamība negatīvi ietekmē jūsu spēju vadīt mašīnu vai saredzēt cilvēkus vai šķēršļus mašīnas maršrutā.
- Izvēloties mašīnas ātrumu, ņemiet vērā apstākļus uz lauka, redzamību un mašīnas konfigurāciju.

JS56696,0000ABC-25-02DEC13

Lietojiet elektronisko displeju pareizi

Elektroniskie displeji ir sekundāras ierīces, kas paredzētas, lai palīdzētu operatoram, veicot lauka darbus, palielinot komfortu un nodrošinot izklaidi. Displeji var piedāvāt plašu funkcionalitāti, tiek izmantoti dažādos mašīnas sistēmas lietojumos, un tos var izmantot kopā ar citām sekundārām ierīcēm, kā piemēram, portatīvām elektroniskām ierīcēm.

Sekundārā ierīce ir jebkura ierīce, kuras primārā izmantošana, nav mašīnas vadīšana. Operators vienmēr ir atbildīgs par drošu ekspluatāciju un vadību.

Lai novērstu savainojumus ekspluatējot mašīnu:

- Novietojiet displeju atbilstoši uzstādīšanas instrukcijām. Nodrošiniet, ka ierīce ir nostiprināta un neaizsedz skatu vadītājam vai netraucē mašīnas darbības vadības ierīcēm.
- Nenovērsiet uzmanību ar displeju. Saglabāiet modrību. Pievērsiet uzmanību mašīnai un apkārtējai videi.
- Nemainiet iestatījumus vai nelietojiet funkcijas, kas prasa ilgstošu pievērsšanos displeja vadībai kamēr mašīna pārvietojas. Apturiet mašīnu drošā vietā un novietojiet stāvēšanai pirms šādu darbību veikšanas.
- Nekad neiestatīt skajumu tik augstu, ka jūs nevarat dzirdēt satiksmi ārpusē un avārijas transportlīdzekļus.

Lai veicinātu drošu ekspluatāciju, dažas displeja funkcijas var tikt atslēgtas, ja vien mašīna kustība ir ierobežota un/vai ir ievietota stāvvietas režīmā. Ar šo drošības iespēju neievērošanu var pārkāpt piemērojamos tiesību aktus un tas var izraisīt bojājumus, nopietnu traumu vai nāvi.

Izmantot tikai pieejamo displeja funkcionalitāti, ja apstākļi ļauj to darīt droši un saskaņā ar sniegtajiem norādījumiem. Lietojot jebkuru sekundārā ierīci vienmēr ievērojiet drošas braukšanas noteikumus, valsts vai vietējos likumus un satiksmes noteikumus.

RR94114,0001FFA-25-18DEC14

Izmantojiet AutoTrac™ kontrolleri apstiprinātās mašīnās

Izmantojiet AutoTrac™ kontrolleri tikai apstiprinātās mašīnās. Lai iegūtu informāciju par apstiprinātām mašīnām, skatiet www.StellarSupport.com.

AL70325,0000188-25-22SEP14

Pārbaudiet, vai nav noplūdes AccuGuide spiediena devējā

Regulāri pārbaudiet, vai nav noplūdes AccuGuide spiediena devējā. Hidrauliskās eļļas noplūde no šī vārsta var izraisīt stūres kustību nevis AutoTrac deaktivizēšanu. Ja atrastas noplūdes, sazinieties ar savu izplatītāju.



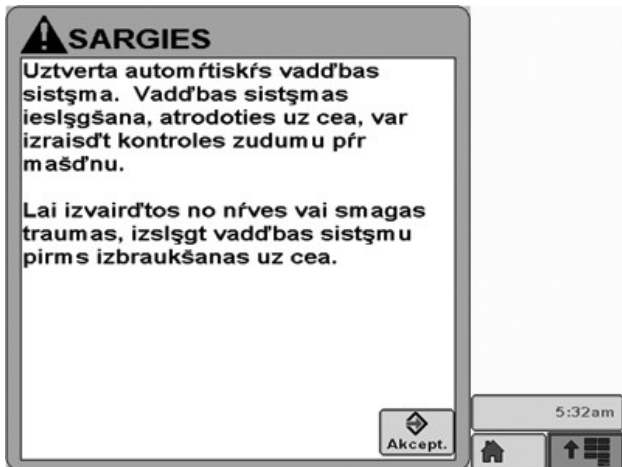
PC13830—UN—14JUN11

AccuGuide spiediena devēja vārsts

JS56696,0000535-25-14JUN11

Drošības zīmes

Konstatēta automātiskās vadības sistēma



Automātiska vadība

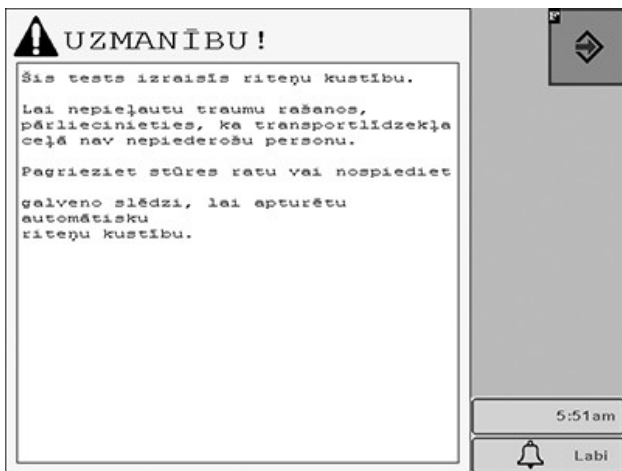
Šis paziņojums parādās iedarbināšanas laikā transportlīdzekļiem, kuros ir uzstādīts AutoTrac™.

Galvenais slēdzis atslēdz strāvu EH vārstam, lai novērstu, ka AutoTrac™ tiek nejauši aktivizēts. Galvenais slēdzis ir paredzēts lietošanai uz koplietošanas ceļiem, vai ja operators nevēlas AutoTrac™ aktivizēšanos.

Pārliecinieties, ka pagriežot galveno slēdzi uz IZSLĒGTS, AutoTrac™ ir atspējots.

JS56696,0000A3B-25-10AUG17

Riteņu kustība

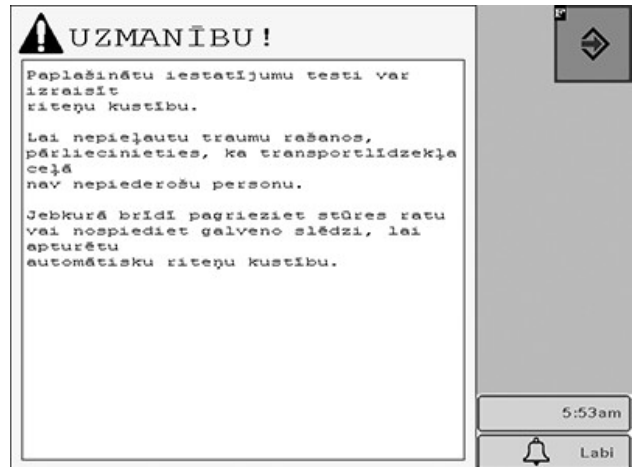


PC20272—25—10FEB16

Šis ziņojums parādās kalibrējot AutoTrac™ kontrolleru — Raven un darbaspēju testa posmos.

AL70325,00001A5-25-14NOV14

Riteņu kustība

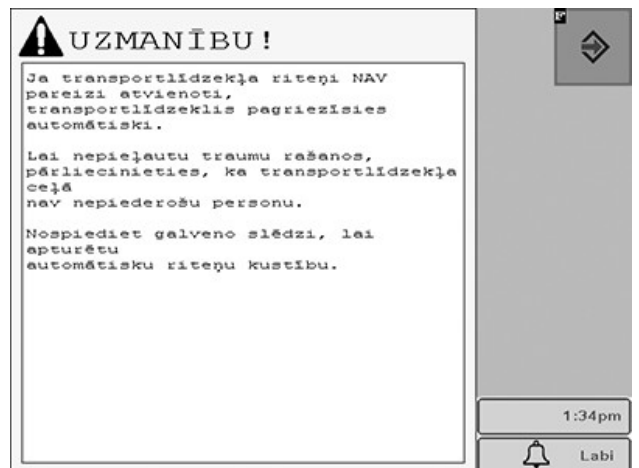


PC20271—25—10FEB16

Šis ziņojums parādās atlasot izvēles taustiņu, Rīklodziņš AutoTrac™ kontrollera izvēlnē.

AL70325,00001A1-25-14NOV14

Mašīnas kustība



PC20270—25—18MAR16

Šis ziņojums parādās kalibrējot AutoTrac™ kontrolleru — Raven uz labības pļaujmašīnām.

AL70325,00001A9-25-14NOV14

Normatīvā un atbilstības informācija

Federālās sakaru komisijas paziņojumi lietotājam

Šī ierīce atbilst Federālās sakaru komisijas ("FCC") noteikumu 15. daļai. Darbību nosaka tālāk minētie divi nosacījumi: (1) Šī ierīces nedrīkst izraisīt kaitīgus traucējumus, un (2) šai ierīcei ir jāuztver jebkāds saņemtais traucējums, arī traucējums, kas var izraisīt nevēlamu darbību.

Ar šīm ierīcēm jāstrādā tādā veidā, kādas tās piegādā John Deere Ag Management Solutions. Jebkādas izmaiņas vai modifikācijas, kas veiktas šīm ierīcēm bez skaidras rakstiskas piekrišanas no John Deere Ag Management Solutions puses, var liegt lietotājam tiesības izmantot šo ierīci.

Šī ierīce ir pārbaudīta, un ir konstatēta tās atbilstība B klases digitālo ierīču ierobežojumiem saskaņā ar FCC noteikumu 15. daļu. Šie ierobežojumi ir paredzēti, lai nodrošinātu pietiekamu aizsardzību pret nevēlamiem traucējumiem dzīvojamās telpās. Šī ierīce rada, izmanto

un var izstarot radiofrekvenču enerģiju, un, ja tā netiek uzstādīta un netiek lietota saskaņā ar norādījumiem, tā var izraisīt nevēlamus radiosakaru traucējumus. Tomēr nav garantijas, ka konkrētajā uzstādīšanas vietā šādi traucējumi neradīsies. Ja šī ierīce tomēr izraisa nevēlamus radiosakaru vai televīzijas uztveršanas traucējumus, ko var konstatēt, ierīci izslēdzot un ieslēdzot, lietotājam ieteicams mēģināt novērst šos traucējumus, veicot vienu vai vairākas no tālāk norādītajām darbībām.

- Pagrieziet uztverošo antenu citā virzienā vai pārvietojiet to.
- Palieliniet atstatumu starp aprīkojumu un uztvērēju.
- Pievienojiet šo aprīkojumu kādai kontaktligzdai elektrības ķēdē, ar kuru nav savienots uztvērējs.
- Sazinieties ar izplatītāju vai kādu pieredzējušu tehnisko speciālistu.

RW00482,0000558-25-23SEP15

ES Atbilstības deklarācija (Nr. EN F0007)

Raven Industries
205 E. 6th Street
Sioux Falls, South Dakota 57104
U.S.A.

Tālāk norādītā persona deklarē, ka

Produkts: AutoTrac™ ECU

Modeļa numurs: JDP-FP11-165

izpilda visus tālāk nosaukto direktīvu attiecīgos noteikumus un pamatprasības:

Direktīva	Numurs	Sertificēšanas metode
Elektromagnētiskās saderības direktīva	2004/108/EK	Pašsertifikācija saskaņā ar direktīvas II pielikumu

Produkts atbilst tālāk minētajiem standartiem un (vai) citiem normatīviem dokumentiem:

EN ISO 14982:2009

EN 55022:2010/AC:2011

EN 55024:2010

IEC 60950-1 (2. izd.); am1; am2

Deklarēšanas vieta: Sioux Falls, South Dakota
U.S.A.

Vārds, uzvārds: Jared Kocer

Deklarēšanas datums: 2015. gada 30. oktobris

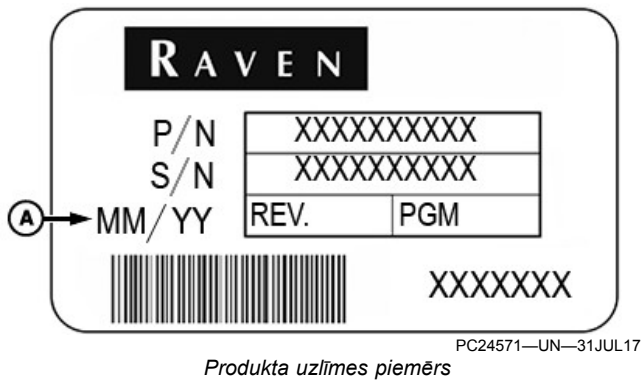
Amats: Director of Product Development ATD

Ražošanas vienība: Raven Industries, Inc.



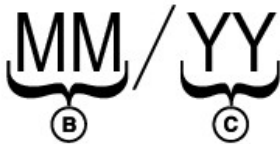
DXCE01—UN—28APR09
AE77568,0000186-25-07JAN16

Nosakiet datuma kodu



A—Datuma kods (izgatavošanas datums)

Izmantojiet datumu kodu (A) uz produkta etiķetes, lai noteiktu izgatavošanas datumu.



Datuma koda piemērs

PC24572—UN—31JUL17

B—Mēneša skaitlis izgatavošanas kalendārajam gadam
C—Pēdējie divi cipari izgatavošanas gada skaitlim

"MM" (B) norāda ražošanas kalendārā gada mēnesi;
"YY" (C) norāda ražošanas gada pēdējos divus ciparus.

PIEZĪME: Izgatavošanas mēneša skaitlis ir robežās no 01 līdz 12.

Datuma kods		
MM	Mēneša skaitlis izgatavošanas kalendārajam gadam	Piemērs: 01, 02, 03...12
YY	Pēdējie divi skaitļi izgatavošanas gada skaitlim	Piemērs: 14 = 2014 15 = 2015 16 = 2016

RW00482,0000199-25-31JUL17

Eirāzijas Ekonomiskā savienība — EES

Eurasian Economic Union - EAC

Information for products that bear conformity mark of the Eurasian Economic Union member states

Manufacturer: Raven Industries, Inc
Sioux Falls, South Dakota, U.S.A.

Model: AutoTrac Controller - Raven
Made in the U.S.A.

Name and address of the authorized representative in the Eurasian Economic Union:
Limited Liability Company "John Deere Rus"

Address: 142050, Russia, Moscow region, Domodedovo district, Domodedovo, Beliye Stolbi micro district, vladenye "Warehouse 104," Building 2.

For technical support, please contact your dealer.



PC24541—UN—27JUL17

Евразийский экономический союз (ЕАЭС)

Информация об изделиях, которые имеют знак соответствия требованиям технических регламентов Евразийского экономического союза (ЕАЭС)

Производитель: Компания Raven Industries, Inc.
Су-Фолс, Северная Дакота, США

модель: контроллер AutoTrac, товарный знак Raven, модель UGRA
Сделано в США

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского экономического союза (ЕАЭС): Общество с ограниченной ответственностью "Джон Дир Русь"

Адрес: 142050, Россия, Московская область, Домодедовский район, г. Домодедово, микрорайон "Белые столбы", владение "Склады 104," стр. 2.

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



PC24542—UN—26JUL17
RW00482,000019A-25-11AUG17

Sistēmas pārskats

Darbības pamatprincipi

AutoTrac™ kontrolieri — Raven ir hidrauliska stūrēšanas sistēma, kas paredzēta, lai nodrošinātu automatizētu vadību, lietojot 4640 universālo displeju vai GreenStar™ displeju un StarFire™ uztvērēju. Vadības bloks nosūta korekcijas stūres vārstam, pamatojoties uz ievades datiem no displeja, uztvērēja, un riteņu leņķa sensora, lai turētu mašīnu uz iepriekš noteiktām vadības līnijām. Sistēma izmanto John Deere un Raven Industries aparāturu un programmatūru. Sistēma spēj izmantot rūpnīcā uzstādītos elektrohidrauliskos vārstus, riteņu leņķa sensorus un stūres ievades ierīces. Ja vadības bloks ir uzstādīts, tiek izmantots displejs, lai kalibrētu sistēmu un izveidotu vadību.

RW00482,0000540-25-28SEP17

AutoTrac™ Raven prasības

Aparatūra:

- GreenStar™ 2 1800 displejs, GreenStar™ 3 2630 displejs vai 4640 Universal displejs
- StarFire™ 3000 vai 6000 uztvērējs
- Raven stūres kontrolieri
- Stūres iekārtas ievades ierīce
- Elektrohidrauliskais vārsts
- Riteņa leņķa sensors,
- Atsākšanas slēdzis
- Galvenais slēdzis
- Sēdekļa slēdzis (ja tiek izvēlēta sēdekļa slēdža opcija)

Programmatūra:

- AutoTrac™ aktivizācijas uz displeja

RW00482,000053E-25-28SEP17

Aktivizējiet AutoTrac™

GreenStar™ displejs



Poga Izvēle

PC8663—UN—29APR15

1. Atlasiet pogu Izvēle.

AutoTrac ir Deere & Company preču zīme
"GreenStar" ir "Deere & Company" preču zīme
StarFire ir Deere & Company preču zīme



PC17340—UN—24OCT13

Poga GreenStar™

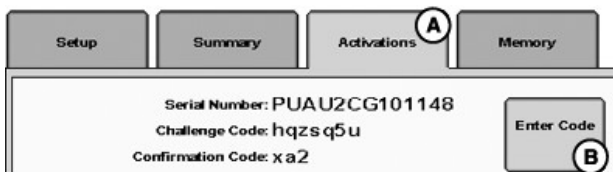
2. Atlasiet pogu GreenStar™.



PC21183—UN—20MAY15

Izvēles taustiņš GreenStar™

3. Atlasiet izvēles taustiņu GreenStar™.



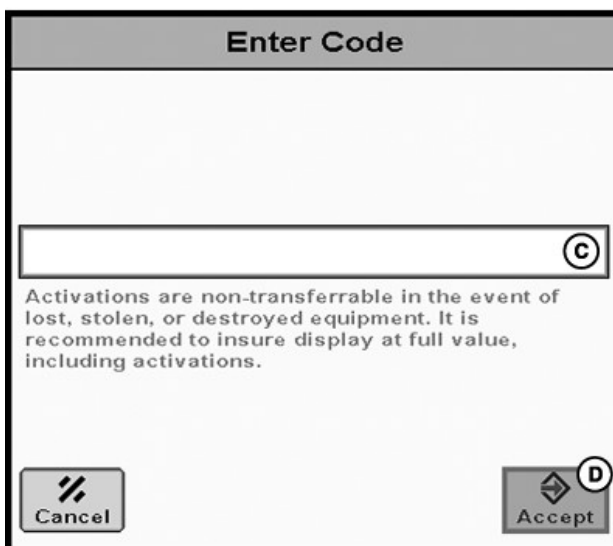
PC21181—UN—20MAY15

A—Cilne Aktivizēšana

B—Poga Ievadīt kodu

4. Atlasiet cilni Aktivizācijas (A).

5. Atlasiet pogu Ievadīt kodu (B).



PC21182—UN—18MAY15

C—Ievades lodziņš Koda ievade

D—Poga Apstiprināt

6. Ievadiet kodu (C).

7. Atlasiet pogu Akceptēt (D).

4. paaudzes displejs



Poga Izvēlne

PC17269—UN—15JUL13

1. Atlasiet pogu Izvēlne.



Cilne Sistēma

PC24666—UN—05SEP17

2. Atlasiet cilni Sistēma.



Lietotne Programmatūras pārvaldnieks

PC15346—UN—11JUL13

3. Atlasiet lietotni Programmatūras pārvaldnieks.



Cilne Aktivizācija

PC24692—UN—13SEP17

4. Atlasiet cilni Aktivizācija.



PC24693

PC24693—UN—13SEP17

5. Atlasiet pogu Ievadīt kodu.



PC24694—UN—13SEP17

A—Ievades lodziņš Koda ievade
B—Poga LABI

6. Ievadīt kodu (A).

7. Atlasiet pogu (B) LABI.

RW00482.00001AF-25-13SEP17

AutoTrac™ precizitāte

SVARĪGI: John Deere AutoTrac™ sistēmas pamatā ir globālās pozicionēšanas sistēmas (GPS) tīkls, kuru vada ASV valdība, tā ir arī atbildīga par šīs sistēmas precizitāti un tehnisko apkopi. Sistēmā var tikt veiktas izmaiņas, kuras var ietekmēt visu GPS iekārtas precizitāti un veikspēju.

Kopējā AutoTrac™ sistēmas precizitāte atkarīga no daudziem mainīgajiem.

AutoTrac™ sistēmas precizitāte = Signāla precizitāte + Mašīnas iestatījums + Agregāta iestatījums + Lauka un augsnes apstākļi.

Ir svarīgi atcerēties:

- Uztvērējam pēc ieslēgšanas nepieciešams iesildīšanās periods.
- Mašīnai ir jābūt pareizi iestatītai (piemēram, līdzsvarota saskaņā ar mašīnas operatora rokasgrāmatu).
- Mehāniskajai stūres sistēmai ir jābūt labā stāvoklī (stūre stingrai ar minimālu stūres ass brīvģājienu).
- Agregātam ir jābūt iestatītam, lai darbotos pareizi (ātrāk nodilstošās daļas, tādas kā kāti, lemeši un veltņi, ir labā darba stāvoklī un pareizi izvietotas).
- Izprotiet, kā lauka un augsnes apstākļi ietekmē sistēmu (uz irdenas zemes jāstūrē vairāk nekā uz cietas zemes un cieta zeme var radīt nevienmērīgas vilkšanas slodzes).

SVARĪGI: Lai arī AutoTrac™ sistēmu var aktivizēt, kad apstiprināts SF1, SF2 vai SF3 korekcijas signāls, sistēmas precizitāte var turpināt palielināties pēc signāla iegūšanas.

AutoTrac™ SF2 aktivizēšana darbojas, izmantojot SF1, SF2, SF3 vai RTK signālu.

AutoTrac™ SF1 aktivizēšana darbojas tikai ar SF1 signālu.

RW00482.00001B0-25-13SEP17

Izvēles taustiņš Lēģenda

StarFire™ uztvērējs — izvēles taustiņš StarFire™



PC21154—UN—11MAY15

Izvēles taustiņš StarFire™

- Cilne Info — rāda galveno StarFire™ un globālās pozicionēšanas sistēmas (GPS) informāciju.
- Cilne Iestatīt — iestata StarFire™ montāžas virzienu, priekšgals/aizmugure, augstumu, optimizē ēnojumu, SF2 regresu, st. pēc izslēgšanas un kalibrē reljefa kompensācijas moduli (TCM).
- Cilne Aktivizācijas — ievadiet StarFire™ uztvērēja aktivizācijas kodus.
- Cilne Seriālais ports — iestatiet vai mainiet seriālā porta iestatījumus.

RW00482,00004F5-25-04MAY16

GreenStar™ — izvēles taustiņš Vadība



PC21148—UN—11MAY15

Izvēles taustiņš Vadība

- Cilne Skatīt — rāda karti, atlasa trajektoriju nosaukumus, maina stūrēšanas jutību, rāda AutoTrac™ sektora diagrammu un ieslēdz vai izslēdz AutoTrac™ stūrēšanu.
- Cilne Vadības iestatījumi — iestata sekošanas režīmu, galvenos vadības iestatījumus, trajektorijas iestatījumus, AutoTrac™ papildus iestatījumus un gaismas joslas iestatījumus.
- Cilne Trajektorijas novirze — iestata trajektorijas novirzes iestatījumus un ieslēdz vai izslēdz novirzes.

RW00482,00004F4-25-29JUL15

John Deere AutoTrac™ kontrollers — izvēles taustiņš Rīklodziņš



PC21520—UN—09SEP15

- Izvēles taustiņš Darba spējas
- Izvēles taustiņš Vārsta piedziņa
- Izvēles taustiņš Stūre

RW00482,0000549-25-15SEP15

John Deere AutoTrac™ kontrollers — izvēles taustiņš Darba spējas



PC21519—UN—09SEP15

- Soļa reaģēšanas tests
- Frekvences reaģēšanas tests
- Kreisās puses plūsmas Maks. tests
- Labās puses plūsmas Maks. tests

RW00482,0000545-25-09SEP15

John Deere AutoTrac™ kontrollers — izvēles taustiņš CAL



PC21521—UN—09SEP15

- Atiestatīt kontrollerus uz rūpnīcas noklusējumiem
- Pārkalibrējiet hidraulisko sistēmu
- Iziet no kalibrēšanas asistenta

RW00482,0000547-25-09SEP15

AutoTrac™ kontrollers — stūre



PC21522—UN—09SEP15

- Riteņa leņķa sensora (WAS) kalibrēšana

StarFire ir Deere & Company preču zīme
AutoTrac ir Deere & Company preču zīme

- Stūres iekārtas ievades ierīce (SID) atspējošanas iestatījums

RW00482,0000548-25-15SEP15

Komponentu pārskats

GreenStar™ displejs vai 4. paaudzes displejs



PC13407—UN—20APR11

"GreenStar"™ 3 2630 displejs



PC24742—UN—28SEP17

4640 universālais displejs

Displejs ir lietotāja interfeiss, kuru operators lieto lai:

- konfigurētu un kalibrētu sistēmas komponentus.
- Pārraudzītu sistēmas veikspēju.
- Veiktu sistēmas regulēšanu.
- Programmētu programmatūru.
- Apskatītu diagnostikas testus.

RW00482,00001B1-25-28SEP17

StarFire™ uztvērējs



PC23442—UN—02DEC16

Uztvērējs izmanto navigācijas satelītus ar StarFire™ korigēšanas satelītiem, lai noteiktu mašīnas atrašanās vietu un braukšanas virzienu. Integrētais reljefa kompensācija modulis (TCM) pielāgo mašīnas pozīciju, lai kompensētu nevienmērīgu reljefu. Lai aktivizētu AutoTrac™ darbību, nepieciešams aktivizēt StarFire™ signālu.

HC94949,0000AAE-25-02DEC16

Raven stūres kontrollers



PC20015—UN—16SEP14

Raven stūres kontrollers

Raven stūres kontrollers ir elektroniska vadības bloks (ECU), kas uzglabā Raven stūres iestatījumus, kurus izmanto, lai kontrolētu mašīnu. Stūres kontrollers sazinās ar displeju un uztvērēju, lai stūrētu mašīnu pa vadības līniju, kuru iestata operators izmantojot GreenStar™ displeju. Stūres kontrollers ir nepieciešams katrā uzstādīšanas reizē.

RW00482,0000531-25-08SEP15

*StarFire ir Deere & Company preču zīme
AutoTrac ir Deere & Company preču zīme
"GreenStar" ir "Deere & Company" preču zīme*

Stūres iekārtas ievades ierīce

PIEZĪME: Stūres iekārtas ievada ierīce variē atkarībā no mašīnas.



Spiediena devējs

PC20016—UN—16SEP14

Stūres iekārtas ievades ierīce ir vai nu spiediena devējs vai stūres kodētājs, kas uzrauga operatora manuālu iekārtas atslēgšanu. Kad operators pagriežas stūri, ierīce nosaka hidrauliskā spiediena svārstību, elektronisko pulsu vai izmaiņas kodētāja uzskaitē. Stūres kontrollerim tiek nosūtīts ziņojums atspējot AutoTrac™.

AL70325,000017B-25-06NOV14

Elektrohidrauliskais vārsts

PIEZĪME: Elektrohidrauliskais vārsts variē atkarībā no mašīnas modeļa.



Elektrohidrauliskais vārsts

PC20012—UN—11SEP14

Elektrohidrauliskais vārsts saņem ievadi no AutoTrac™ kontrollera — Raven un hidrauliskās

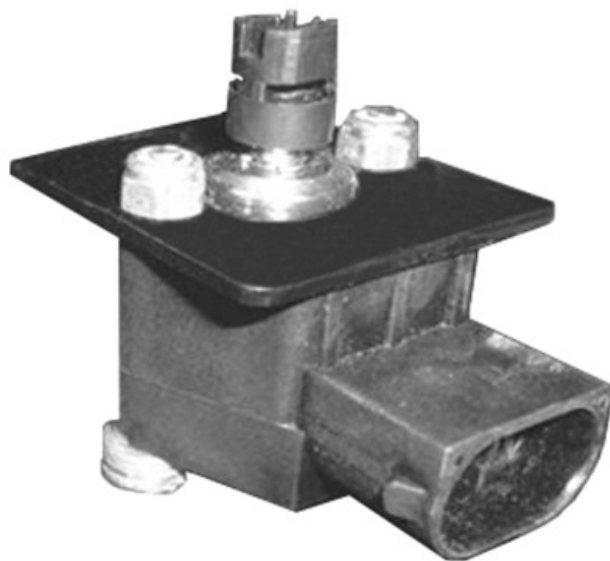
sistēmas šķidrums tiešās plūsmas, lai stūrētu mašīnu. Ja rūpnīcā vārsts nav uzstādīts, vārstu jāuzstāda.

(Plašāku informāciju par AutoTrac™ kontrollera — Raven uzstādīšanu skatiet nodaļā Informācija.)

AL70325,0000179-25-06NOV14

Riteņa leņķa sensors

PIEZĪME: Riteņa leņķa sensors variē atkarībā no mašīnas modeļa.



Riteņa leņķa sensors

PC20067—UN—07OCT14

Riteņa leņķa sensors mēra leņķi, kādā atrodas riteņi. Mērījumu izmanto displejs un vadības kontrolleri, aprēķinot stūrēšanas korekcijas. Ja rūpnīcā sensors nav uzstādīts, sensoru jāuzstāda.

(Plašāku informāciju par AutoTrac™ kontrollera — Raven uzstādīšanu skatiet nodaļā Informācija.)

AL70325,000017A-25-06NOV14

Turpināšanas slēdzis



Traktors

PC20037—UN—24SEP14



Labības plaujmašīna

PC20011—UN—11SEP14

A—Slēdzis Atsākt

Slēdzis Atsākt ir elektronisks slēdzis, lai aktivizētu AutoTrac™, pēc sistēmas iespējošanas. Ja rūpnīcā slēdzis nav uzstādīts, atsākšanas slēdzi jāuzstāda.

PIEZĪME: Atsākšanas slēdža vieta var atšķirties atkarībā no mašīnas veida, modeļa un gada.

AL70325,000017C-25-06NOV14

Galvenais slēdzis

PIEZĪME: Montāžas vieta atkarīga no mašīnas un operatora izvēles.

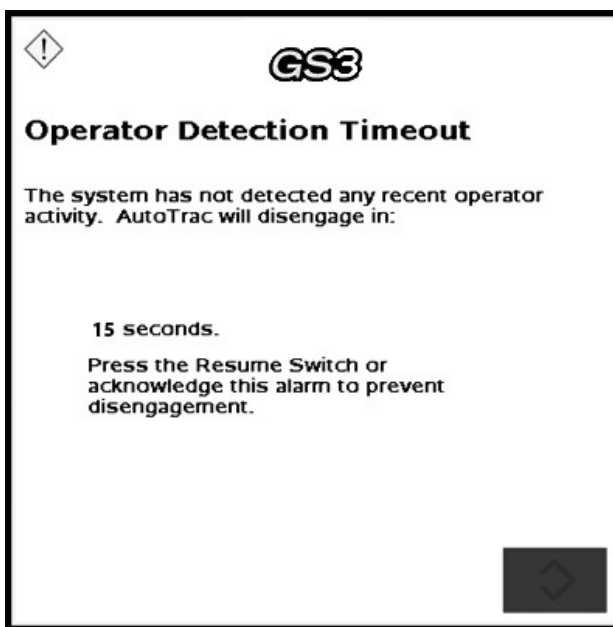


PC20010—UN—11SEP14

Galvenais slēdzis tiek lietots transportējot mašīnu. Kad slēdzis ir iestatīts stāvoklī IZSLĒGTĀ, netiek piegādāta strāva elektrohidrauliskajam vārstam. Tas nodrošina, ka AutoTrac™ ir atspējots, braucot pa ceļiem, vai ja operators nevēlas aktivizēt AutoTrac™. Slēdzis tiek minēts arī kā Ceļa režīms vai Ceļa slēdzis.

AL70325,000017D-25-12NOV14

Sēdekļa slēdzis un aktivitātes monitors



PC13872—UN—20JUL11

Operatora noteikšanas noildze

Sēdekļa slēdzis tiek lietots, lai noteiktu operatora klātbūtni. Slēdzis ir savienots ar mašīnas vadojuma kabeli, sastāvdaļu uzstādīšanas laikā. Ja mašīnai nav pieejams sēdekļa slēdzis ir, aktivitātes monitors noteiks operatora klātbūtni.

Aktivitātes monitors nosaka operatora klātbūtni, ja sēdekļa slēdzis nav pieejams vai nedarbojas. Uz ekrāna parādās brīdinājums, ja operators nav mijiedarbojies ar displeju pēdējo septiņu minūšu laikā. Operators apstiprina brīdinājumu, lai ļautu sistēmai zināt, ka viņš ir sēdekļī.

- **Operatora noteikšanas noildze**

Sistēma nav noteikusi jebkādu operatora aktivitāti.
AutoTrac™ būs atspējots pēc:

15 sekundes.

Nospiediet atsākšanas slēdzi vai apstipriniet šo
signālu, lai novērstu atvienošanos.

RW00482,0000541-25-15SEP15

Iestatīšana

AutoTrac™ kontrolieri — Raven iestatīšana

1. Pārbaudiet displeja iestatījumus.
2. Konfigurējiet StarFire™ uztvērēju.
3. Izmēriet uztvērēja priekšgals/aizmugure vērtību.
4. Izmēriet uztvērēja augstuma vērtību.
5. Optimizējiet reljefa kompensācijas moduli (TCM).
6. Kalibrējiet reljefa kompensācijas moduli (TCM).
7. Kalibrējiet AutoTrac™ kontrolieri — Raven.
8. Iestatiet pamata vadību.

RW00482,0000543-25-30AUG17

Pārbaudiet displeja iestatījumus

PIEZĪME: Displejs ar aktivizēšanu ir jāiestata kā galvenais displejs.

GreenStar™ displejs



Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15

1. Atlasiet pogu Izvēlne.



Poga Displejs

PC11392CC—25—28OCT13

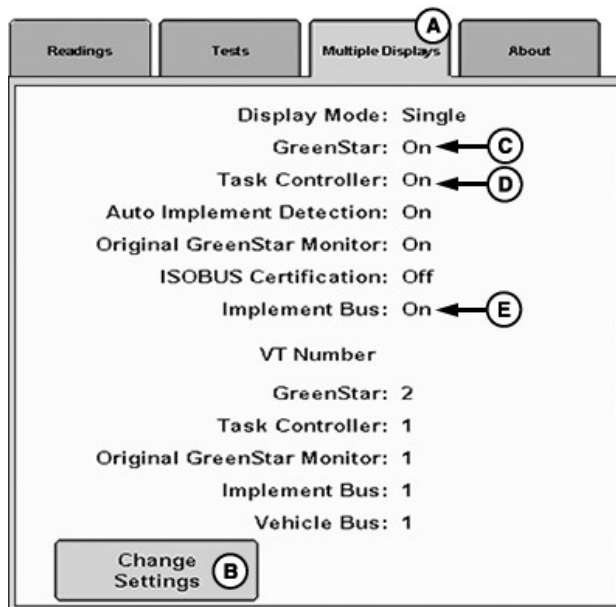
2. Atlasiet pogu Displejs.



Izvēles taustiņš Diagnostika

PC20267—UN—14NOV14

3. Atlasiet izvēles taustiņu Diagnostika.



PC24665—UN—28SEP17

Vairāku displeju cilne

- A—Cilne Vairāki displeji
- B—Poga iestatījumu maiņa
- C—GreenStar™
- D—Uzdevumu kontrolieri
- E—Agregāta kopne

4. Atlasiet cilni (A) Vairāki displeji.

5. Pārbaudiet displeja iestatījumus. Ja nepieciešams, atlasiet pogu (B) Mainīt iestatījumus un mainiet iestatījumus.

Pārbaudīt:

- GreenStar™ (C) ir IESLĒGTS.
- Uzdevumu kontrolieri (D) ir IESLĒGTS.
- Agregāta kopne (E) ir IESLĒGTA.

4. paaudzes displejs



Poga Izvēlne

PC17269—UN—15JUL13

1. Atlasiet pogu Izvēlne.



Cilne Sistēma

PC24666—UN—05SEP17

2. Atlasiet cilni Sistēma.



Displejs un skaņa

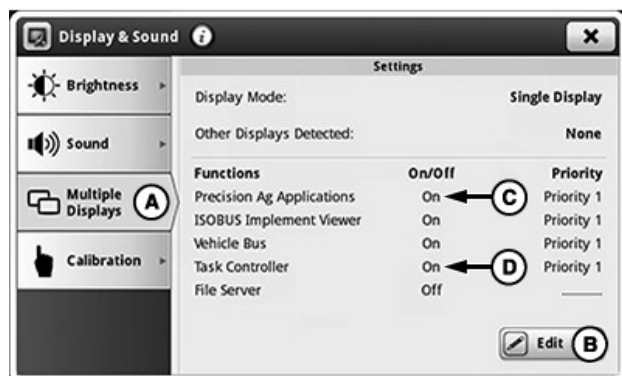
PC16685—UN—18MAR13



Poga StarFire™

PC13738—UN—17MAY11

3. Atlasiet lietojumprogrammu Displejs un skaņa.



PC24716—UN—14SEP17

- A—Cilne Vairāki displeji
B—Poga Rediģēt
C—Precīzās lauksaimniecības lietotnes
D—Uzdevumu kontrollers

4. Atlasiet cilni (A) Vairāki displeji.
5. Pārbaudiet displeja iestatījumus. Ja nepieciešams, atlasiet pogu (B) Rediģēt un mainiet iestatījumus.

Pārbaudīt:

- Precīzās lauksaimniecības lietotnes (C) ir IESLĒGTAS.
- Uzdevumu kontrollers (D) ir IESLĒGTS.

RW00482,00001AD-25-28SEP17

Konfigurējiet StarFire™ uztvērēju

PIEZĪME: AutoTrac™ kontrollers — Raven ir savietojams tikai ar StarFire™ 3000 vai 6000 uztvērējiem.

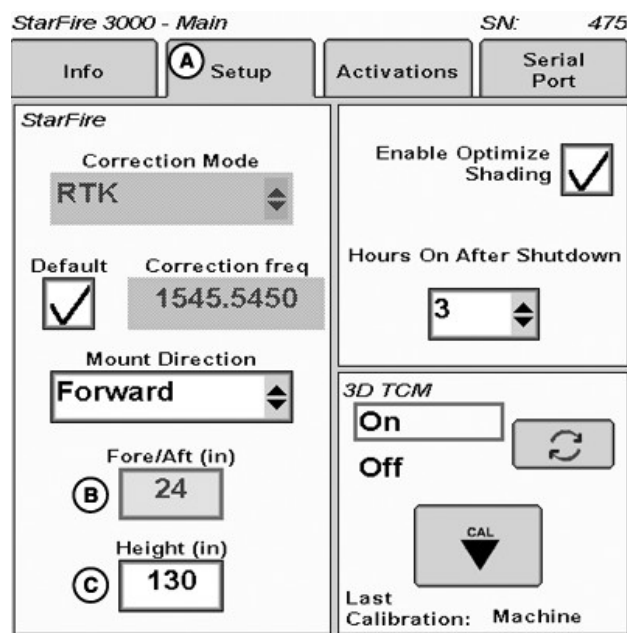


Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15

1. Atlasiet pogu Izvēlne.

2. Atlasiet pogu StarFire™.



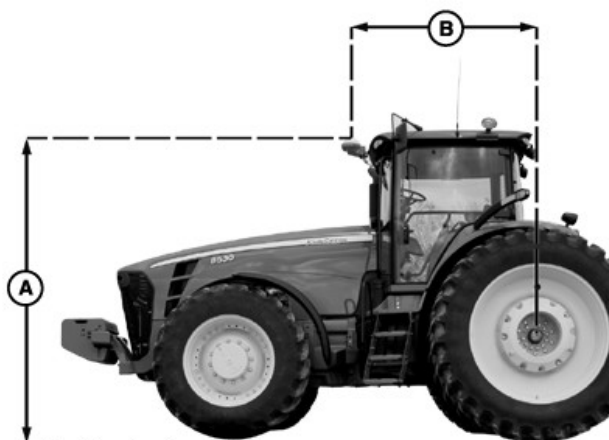
PC21232—UN—17JUN15

- A—Cilne Iestatīšana
B—Ievades Rūtiņa Priekšgals/aizmugure
C—Ievades Rūtiņa Augstums

3. Atlasiet cilni (A) Iestatīšana.
4. Ievadiet StarFire™ priekšgals/aizmugure (B) un augstums (C) mērījumus.
(Plašākai informācijai, skatiet StarFire™ augstums un priekšgals/aizmugure.)

AL70325,0000326-25-28AUG17

StarFire™ augstums un priekšgals/aizmugure



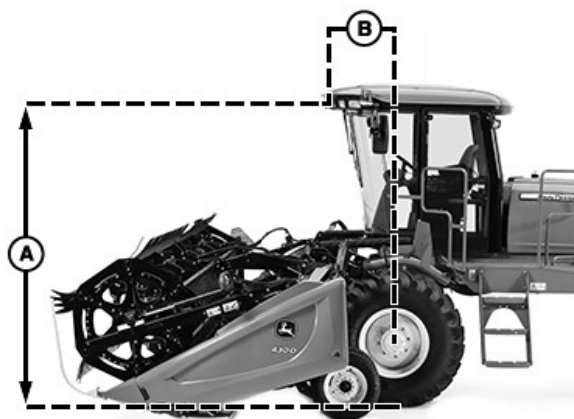
PC8995—UN—07MAR06

Fiksētas ass mašīna
(rindas kultūraugu traktors, smidzinātājs)



PC8996—UN—07MAR06

Traktors ar šarnīrsavienojumu



PC21285—UN—19JUN15

Labības plaujmašīna

B—Priekšgals — aizmugure

StarFire™ augstums — ievadiet augstumu StarFire™ uztvērējam. Augstumu mēra no zemes līdz uztvērēja kupola vidum.

StarFire™ priekšgals/aizmugure ievadiet priekšgals/aizmugure mērījumu. Priekšgala/aizmugures no mašīnas nekustīgās ass līdz uztvērējam. Nekustīgā ass ir rindu kultūraugu traktora un smidzinātāja aizmugurējā ass vai labības plaujmašīnas priekšējā ass. Mašīnu trajektorijām šim rādītājam jābūt 0. Uztvērējam visa veida mašīnām jāatrodas uz nekustīgās ass vai tās priekšpusē, izņemot traktoros ar šarnīrsavienojumu. Traktoros ar šarnīrsavienojumu, uztvērējs atrodas aiz priekšējās ass, kas noved pie negatīvām vērtībām.

AL70325,0000327-25-15SEP15

StarFire™ augstums un priekšgals/aizmugure mērījumu tabula

Izmantojiet šo tabulu, lai ierakstītu StarFire™ uztvērēja augstumu un priekšgals/aizmugure vērtības.

StarFire™ augstums un priekšgals/aizmugure mērījumi		
Mašīna	Augstums	Priekšgals/aizmugure

HC94949,00008B6-25-28AUG17

Optimizējiet reljefa kompensācijas moduli (TCM)

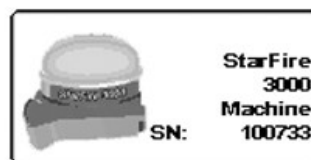
Optimizējiet TCM kalibrēšana, ļaujot inerciālai mērījumu iekārtai (IMU) izmērītu sagāzuma leņķi (A) un kursa novirzes pakāpi (B) pirms veikt TCM kalibrēšanu.



Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15

1. Atlasiet pogu Izvēlne.



Poga StarFire™

PC13006—UN—05NOV14

2. Atlasiet pogu StarFire™.

StarFire ir Deere & Company preču zīme

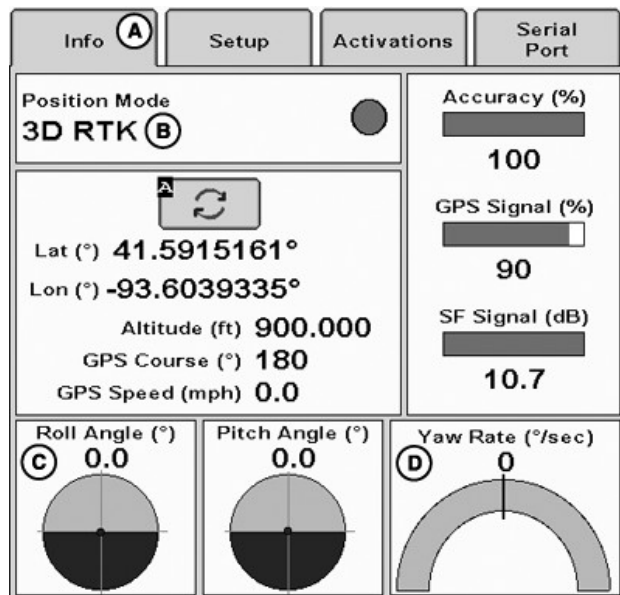
A—Augstums



Izvēles taustiņš StarFire™

PC21154—UN—11MAY15

3. Atlasiet StarFire™ izvēles taustiņu.

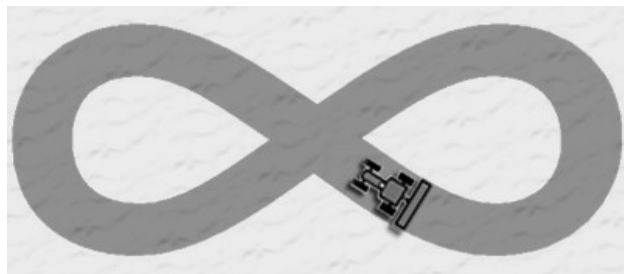


PC24061—UN—06APR17

- A—Cilne Info
B—Pozīcijas režīms
C—Sagāzuma leņķis
D—Kursa novirzes pakāpe

4. Atlasiet cilni (A) Info.

5. Pārbaudiet vai 3D pozīcijas režīms (B) ir izveidojis SF1 signālu vai labāku.



PC21419—UN—30JUL15

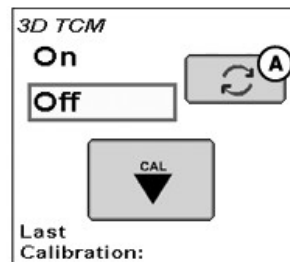
TCM braukšanas optimizācijas šablons

6. Izbrauciet ar mašīnu TCM braukšanas optimizācijas šablonu divas reizes, lai ļautu IMU inicializēt.
7. Pabeidziet TCM kalibrēšanu.

(Papildu informācijai, skatiet Kalibrēt reljefa kompensācijas moduli [TCM].)

RW00482,0000525-25-14SEP17

Kalibrēt Reljefa kompensācijas moduli (TCM)



PC19992—UN—04SEP14

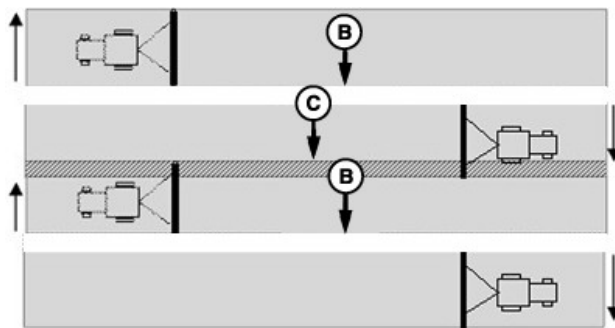
A—Pārlēga poga TCM

Atlasiet TCM pārlēga pogu (A), lai TCM ieslēgtu un izslēgtu. Kad TCM ir izslēgts, StarFire™ globālās pozicionēšanas sistēmas (GPS) ziņojums netiek koriģēts attiecībā uz mašīnas dinamiku vai sānu nogāzēm. Izslēdzot un ieslēdzot barošanu, TCM atiestata noklusējumu.

PIEZĪME: Lai aktivizētu AutoTrac™, jābūt ieslēgtam TCM.

Kalibrējiet TCM tā, lai uztvērējs var noteikt nulles Veltņa leņķi un stāvuma leņķi.

Pirms kalibrēšanas, nodrošiniet, ka mašīnu un agregāts, ir labā darba stāvoklī un gatavs darbam lauka apstākļos. Mašīnai ir jābūt ar balastu un riepām pareizi piepūstām. Kalibrējot, nolaidiet agregātu pēc iespējas tuvāk darba stāvoklim.



PC19993—UN—03SEP14

- B—Izlaist
C—Pārklāšanās

Kalibrējiet TCM ikreiz, kad uztvērējs tiek noņemts no mašīnas un uzlikt no jauna vai, ja TCM leņķis attiecībā pret mašīnu ir mainīts. Izmaiņas TCM leņķī attiecībā pret mašīnu var izveidot nobīdi un izskatīsies pēc konsekventa izlaiduma (B) vai pārklāšanās (C) maršruts pie maršruta darbībā. Iespējamie iemesli šī nobīde varētu būt, ka StarFire™ montāžas kronšteins ir nedaudz nobīdījies, mašīna kabīne ir nedaudz nobīdīta vai nevienāds riepu spiediens vienai pusei pret otru.

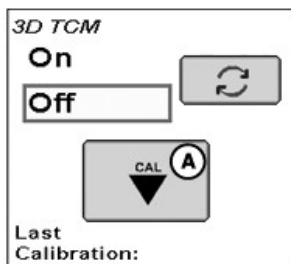
Lai novērstu nobīdi, pozicionējiet mašīnu un kalibrējiet TCM, izbrauciet maršrutu, apgriezieties apkārt un izbrauciet to pašu maršrutu pretējā virzienā. Ja mašīna

StarFire ir Deere & Company preču zīme
AutoTrac ir Deere & Company preču zīme

neveic tieši to pašu braucienu, izmēriet nobīdes attālumu un ievadiet agregāta nobīdi.

Pozicionējiet mašīnu un kalibrējiet Reljefa kompensācijas moduli (TCM)

1. Novietojiet mašīnu uz cietas, līdzenas virsmas un pilnīgi apstādiniet (kabīne nedrīkst kustēties).
2. Lai ņemtu vērā ass atrašanās vietu, atzīmējiet riepu vai kāpurķēžu atrašanās vietu uz zemes.



PC19994—UN—04SEP14

A—Poga Kalibrēšana

B—Aizmugurējā ass

C—Mašīnas šarnīra punkts

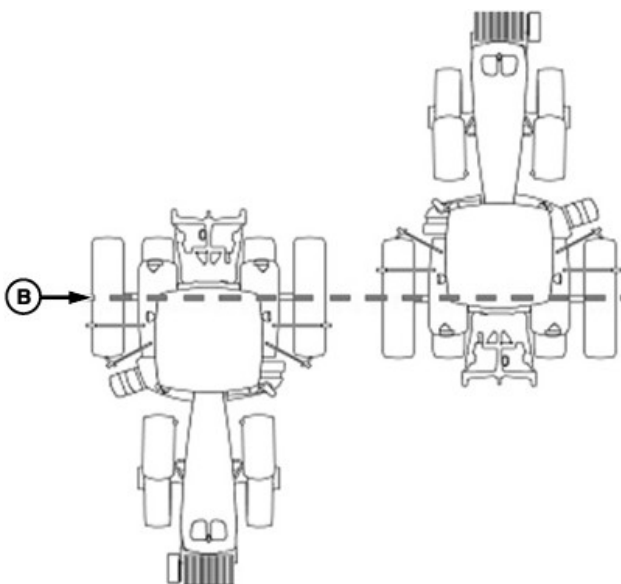
3. Atlasiet pogu (A) Kalibrēšana.



Poga levadīt

PC22267—UN—14MAR16

4. Atlasiet pogu levadīt. Parādīsies Kalibrēšanas statusa josla un pazudīs, kad tiks pabeigta.
5. Pagrieziet mašīnu par 180 grādiem ar skatu pretējā virzienā. Pārliecinieties, ka riepas atrodas pareizā vietā fiksētai vai kustīgai priekšējai asij un ka mašīna ir pilnīgi apstādināta (kabīne nekustas).

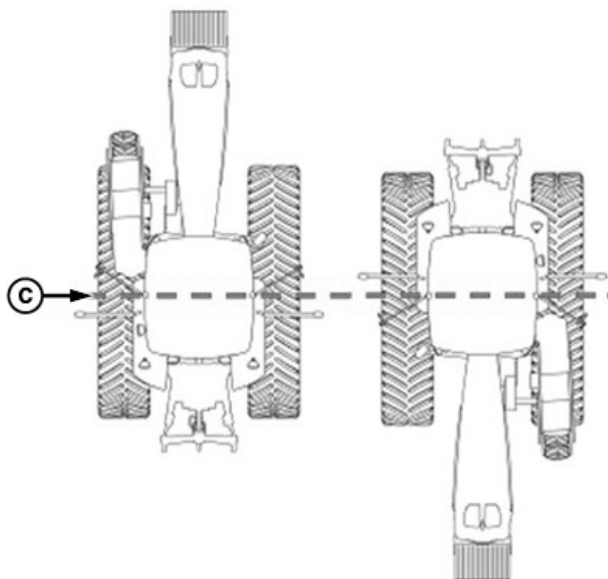


PC19995—UN—03SEP14

Kustīgas priekšējās ass mašīnas

B—Aizmugurējā ass

- Kustīgas priekšējās ass mašīnām (MFWD (mehāniska priekšējo riteņu piedziņa), ILS™ (neatkarīga piekare), TLS™ (trīskārša piekare)), novietojiet riteņus tā, ka aizmugurējā ass (B) ir tajā pašā vietā, kad veica 2. punkta kalibrēšanu.



PC19996—UN—03SEP14

Fiksēts ass riteņi vai kāpurķēžu mašīnas

C—Mašīnas šarnīra punkts

- Fiksēta ass riteņiem vai kāpurķēžu mašīnām (kāpurķēžu traktori, 47X0 un 49X0 sērijas mīglotāji, 9000 un 9020 sērijas riteņu traktori), novietojiet riteņus vai kāpurķēdes tā, lai mašīnas šarnīra punkts (C) ir tajā pašā vietā jebkurā virzienā.
 - Labības pļaujmašīnām, novietojiet riteņus tā, ka priekšējā ass atrodas tajā pašā vietā.
6. Atlasiet pogu levadīt. Parādīsies Kalibrēšanas statusa josla un pazudīs, kad tiks pabeigta.
 7. Atlasiet pogu levadīt, lai atgrieztos cilnē lestatīšana. Ja kalibrēšana bija neveiksmīga, pārkalibrējiet TCM.

RW00482,000015E-25-14SEP17

AutoTrac™ kontrollers — Raven kalibrēšana

PIEZĪME: Pēc hidraulisko komponentu nomaiņas vai demontāžu, ir nepieciešama pilnīga sistēma kalibrēšana.

PIEZĪME: Labības pļaujmašīnu, kalibrējiet ar pievienotu hederi.

"ILS" ir "Deere & Company" preču zīme
TLS ir Deere & Company preču zīme

Lai pabeigtu kalibrēšanas procedūras posmus nepieciešama liela, atvērta un līdzena virsma.



Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15

1. Atlasiet pogu Izvēlne.



Poga AutoTrac™ kontrollers

PC21500—UN—03SEP15

2. Atlasiet pogu AutoTrac™ kontrollers.

SVARĪGI: Pirms kalibrēšanas procedūras uzsākšanas hidrauliskajam šķidrumam ir jāsasniedz darba temperatūra lēni vadiet mašīnu ar pilnu jaudu aptuveni 2–5 min.

PIEZĪME: Jebkurā brīdī kalibrēšanu laikā, operators var kontrolēt sistēmu satverot stūres ratu vai apturot mašīnu.

Nodrošiniet, ka galvenais slēdzis ir ieslēgtā pozīcijā.



PC19772—UN—10NOV14

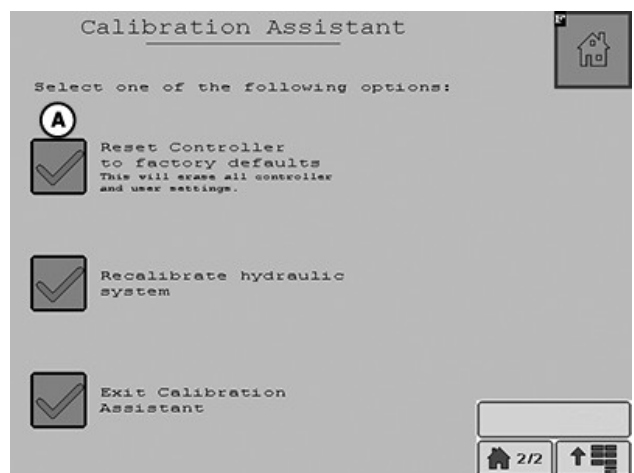
A—Kalibrēšanas izvēles taustiņš

3. Lai parādītu Kalibrēšana asistenta lapu, atlasiet izvēles taustiņu (A) Kalibrēšana.

SVARĪGI: Pirms AutoTrac™ kontrollera kalibrēšanas izlasiet visas instrukcijas.

Lai nesabojātu mašīnu vai agregātu, pirms veic AutoTrac™ kalibrēšanu, atvienojiet agregātu no mašīnas.

AutoTrac ir Deere & Company preču zīme

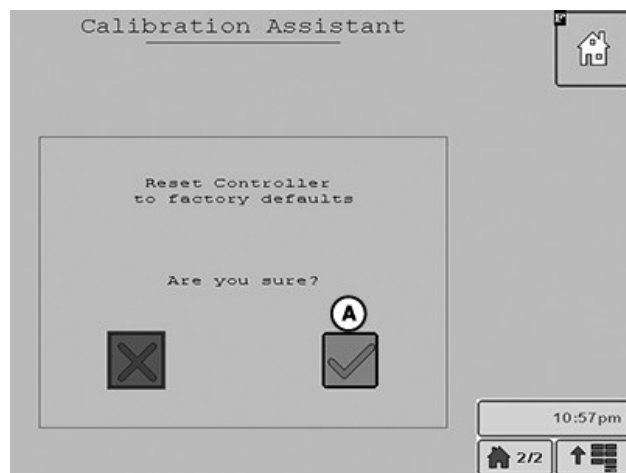


PC19945—UN—10NOV14

Kalibrēšanas asistenta galvenais ekrāns

A—Atiestatiet kontrolleri uz rūpnīcas noklusējumiem

4. Lai sāktu kalibrēšanu, atlasiet pogu Atiestatīt kontrolleri (A).

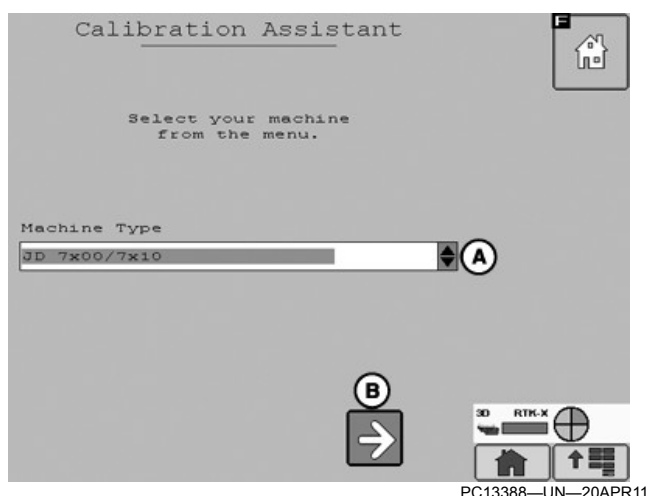


PC20114—UN—10NOV14

Atiestatiet kontrolleri uz rūpnīcas noklusējumu

A—Poga Apstiprināt

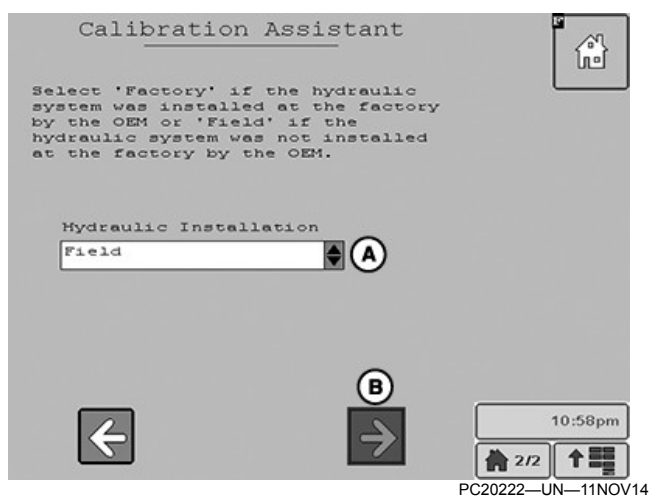
5. Lai turpinātu kalibrēšanas procesu, atlasiet pogu (A) Akceptēt.



Mašīnas veids

A—Nolaižamā izvēlne
B—Poga Tālāk

6. Atlasiet mašīnas tipu no Nolaižamās izvēlnes (A), tad atlasiet pogu (B) Tālāk.

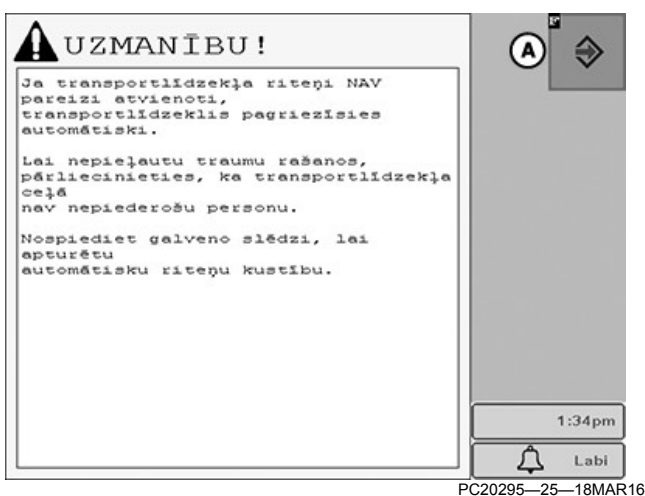


A—Nolaižamā izvēlne
B—Poga Tālāk

7. Nolaižamajā izvēlnē (A) atlasiet:

- **Rūpnīca** — ja oriģinālais iekārtas ražotājs (OEM) uzstādījis hidraulisko sistēmu rūpnīcā.
- **Lauks** — ja OEM nav uzstādījis hidraulisko sistēmu rūpnīcā.

Lai atlasītu uzstādīšanas veidu, izpildiet ekrānā redzamos norādījumus. Lai turpinātu, atlasiet pogu (B) Tālāk. Brīdinājuma signāls parādās tikai labības pļaujmašīnām.



A—Poga Apstiprināt

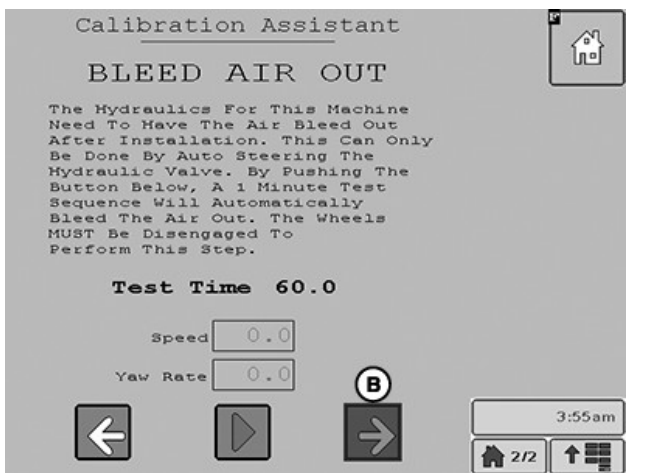
8. Izlasiet brīdinājuma ziņojumu un atlasiet pogu (A) Akceptēt.

PIEZĪME: Nepieciešams derīgs globālās pozicionēšanas sistēmas (GPS) signāls. Pabeidziet atgaisošanas darbību labības pļaujmašīnai ārpus telpām.

Šim testam nepieciešams, lai riteņi būtu atspējoti. (Skatiet Uzstādīšanas instrukcijas vai Operatora rokasgrāmatu papildu informācijai.)

9. Atgaisošanas darbība ir tikai labības pļaujmašīnai un neparādīsies vadības bloka kalibrēšanas laikā citām mašīnām.

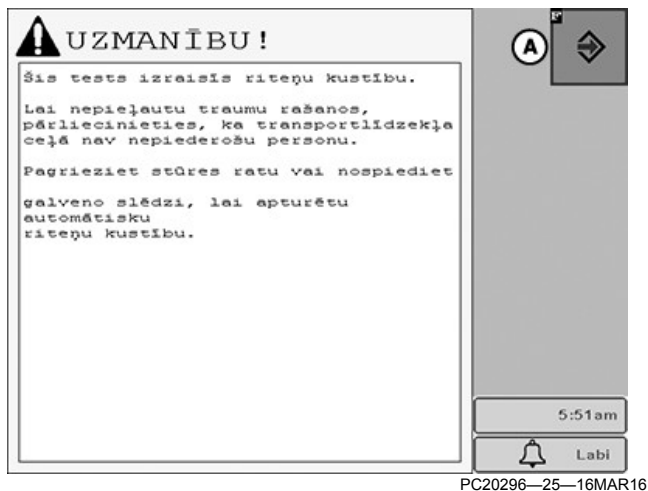
Šī darbība ir nepieciešama tikai uzstādīšanas laikā vai, ja tiek veikts hidraulikas remonts. Šo darbību pabeigs John Deere izplatītājs.



B—Poga Tālāk

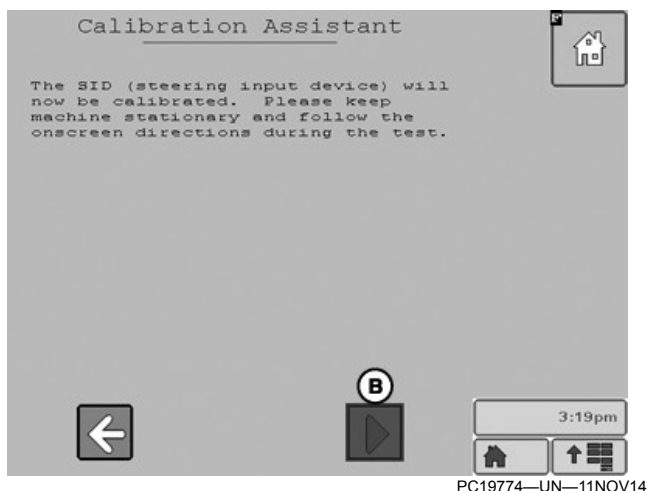
10. Atlasiet pogu (B) Tālāk, lai turpinātu ar stūres ievades ierīces (SID) kalibrēšanu. Brīdinājuma signāls parādās tikai labības pļaujmašīnām.

PIEZĪME: Pirms sāk kalibrēšanu, izpildiet ekrānā redzamos norādījumus par mašīnas kustību.



A—Poga Apstiprināt

11. Tikai labības plaujmašīnai, izlasiet brīdinājuma ziņojumu un atlasiet pogu (A) Akceptēt.



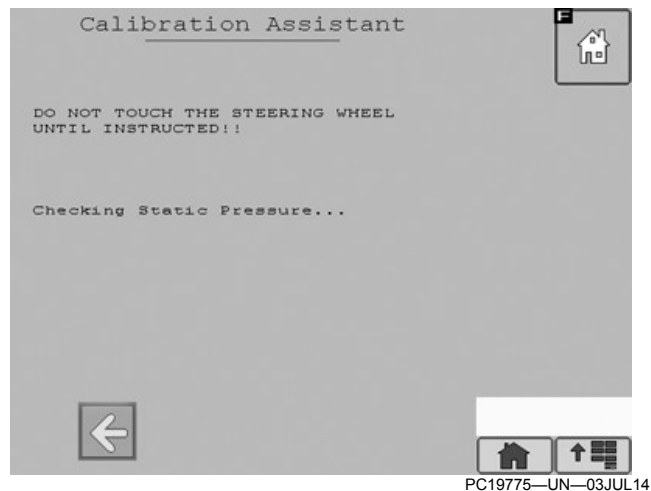
SID kalibrēšana — traktors



SID kalibrēšana — labības plaujmašīna

B—Iedarbināt

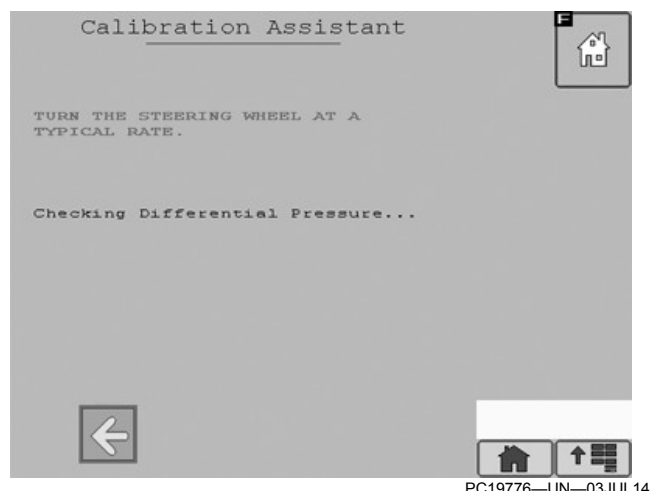
Atlasiet Starts (B), lai kalibrētu stūres ievades ierīci (SID).



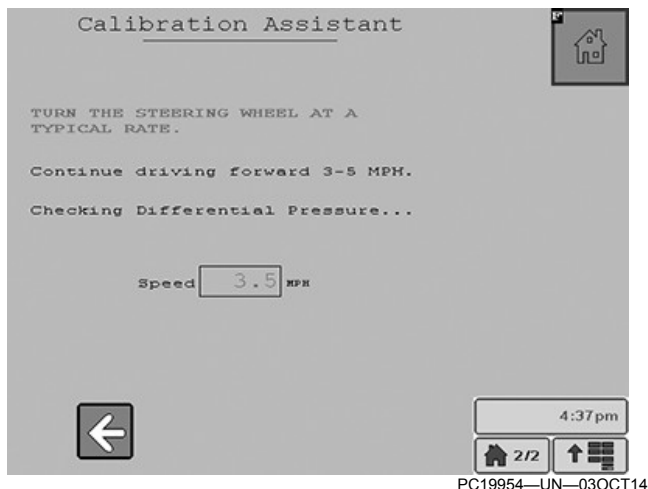
SID kalibrēšana

12. Kalibrēšana sākas priekš SID. AutoTrac™ kontrollers veic statiskā spiediena testu. Neaiztieciot stūres ratu, līdz netiek norādīts.

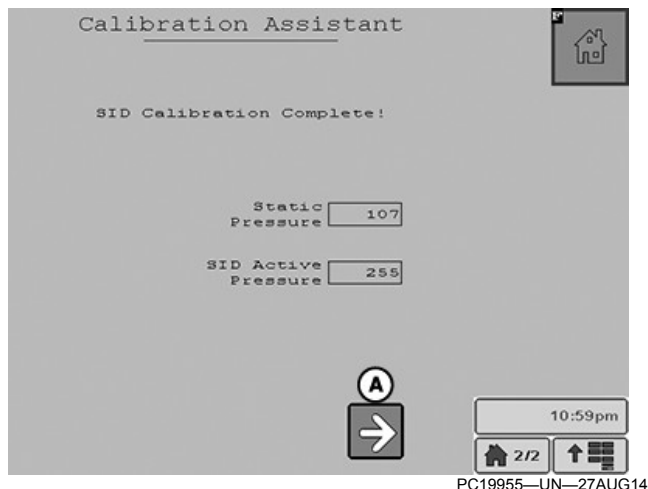
PIEZĪME: Stūres rata pārāk agresīva pagriešana, rada lielu aktīvā spiediena mērījumu. Pārāk lēna pagriešana, rada zemu aktīvā spiediena mērījumu. Labības plaujmašīnās, stūres rats pagriežas pats. Pagrieziet stūres ratu pretējā virzienā, pret pretestību.



Diferenciālā spiediena tests — traktors

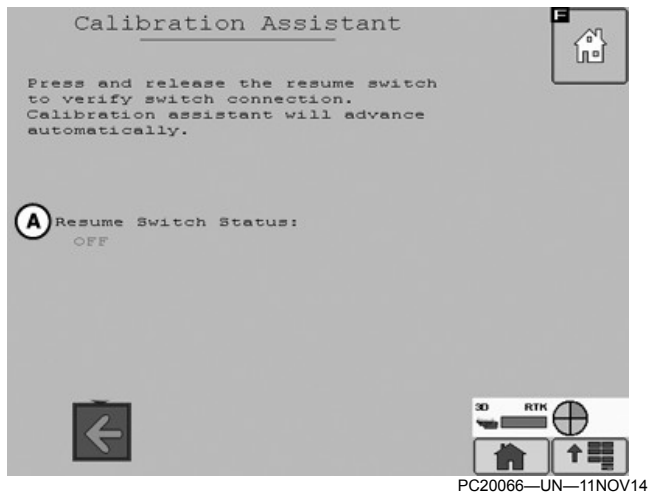


Diferenciālā spiediena tests — labības pļaujmašīna



SID kalibrēšana pabeigta

13. AutoTrac™ kontrollers veic aktīvā spiediena testu. Kad norādīts, pagrieziet stūres ratu ar tipisku ātrumu.



Atsākšanas slēdža statuss

A—Statuss

14. Uzraugot atsākšanas slēdža statusu (A), nospiediet un atlaidiet atsākšanas slēdzi. Statuss mainās uz zaļu "IESLĒGTS" tekstu, kad poga tiek nospiesta un uz sarkanu "IZSLĒGTS" tekstu, kad poga tiek atlaista.

A—Poga Tālāk

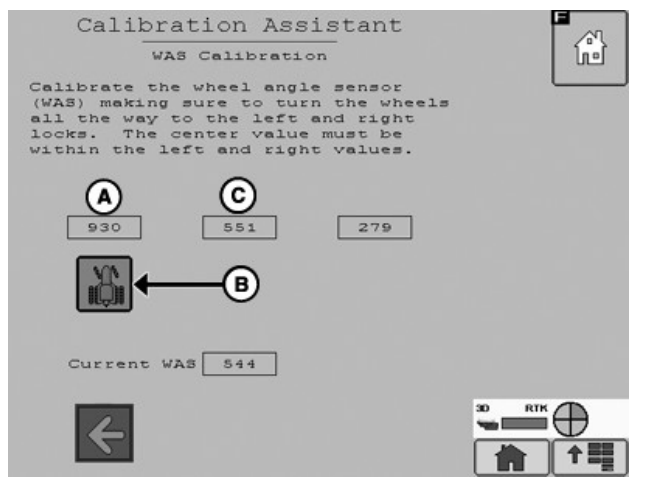
15. Pēc atsākšanas slēdža pārbaudes, tiek parādīta SID kalibrēšanas pabeigšanas lapa. Atlasiet pogu (A) Tālāk, lai turpinātu ar lapu Riteņa leņķa sensora (WAS) kalibrēšana.

⚠ UZMANĪBU: Lai izvairītos no ievainojumiem, pārliecinieties, ka mašīnas ceļā nav apkārtējo cilvēku.

Mašīna brauc apli, kamēr stūre rats ir pagriezts līdz galam pa kreisi un līdz galam pa labi.

PIEZĪME: Labības pļaujmašīnai testu veic pārvietojoties ar ātrumu 4,8–8 km/h (3–5 mph).

PIEZĪME: Nodrošināt, ka WAS kalibrēšanas laikā riteņi ir pagriezti visu ceļu pa kreisi un pa labi, vai var rasties nevēlama AutoTrac™ darbība. Neturiet riteņi bloķēšanas pozīcijā, nosakot kreiso pozīciju.



WAS kalibrēšana pa kreisi

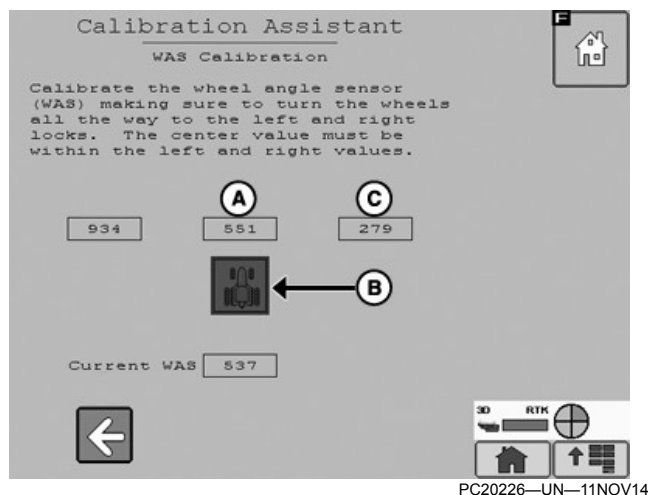
A—WAS kreisā robeža
B—Ikona Traktors

C—WAS centra pozīcija

16. Iestatiet WAS kreiso robežu (A). Pagrieziet stūres ratu visu ceļu pa kreisi kamēr riteņi apstājas un atlasiet ikonu Traktors (B). Ikona pārvietojas zem WAS centra pozīcijas (C).

PIEZĪME: Precīza WAS centra kalibrēšana ir būtiska AutoTrac™ darbībai. Ir nepieciešams braukt īsu attālumu taisni uz priekšu uz noteiktu punktu pie horizonta.

Ja WAS centra pozīcija nav precīzi noteikta, mašīna var novirzīties no trajektorijas līnijas, un (vai) zaudēt veiktspēju.

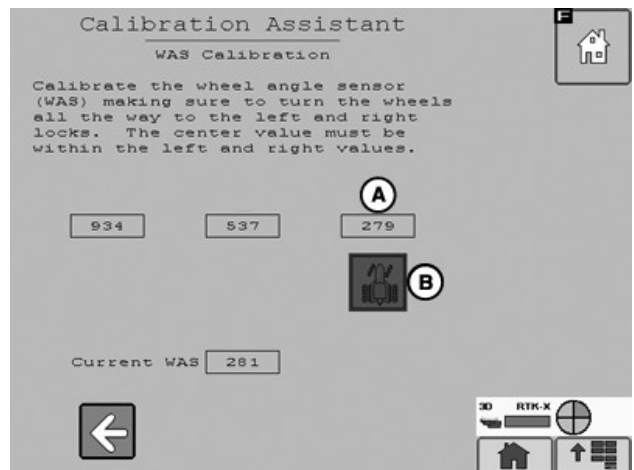


WAS kalibrēšanas centrs

- A—WAS centra pozīcija**
B—Ikona Traktors
C—WAS labā robeža

17. Iestatiet WAS centra pozīciju (A). Pagrieziet stūres ratu tā, lai riteņi ir taisni uz priekšu un atlasiet ikonu Traktors (B). Ikona pārvietojas zem WAS labās robežas (C).

PIEZĪME: Neturiet riteņi bloķēšanas pozīcijā, nosakot labo pozīciju.



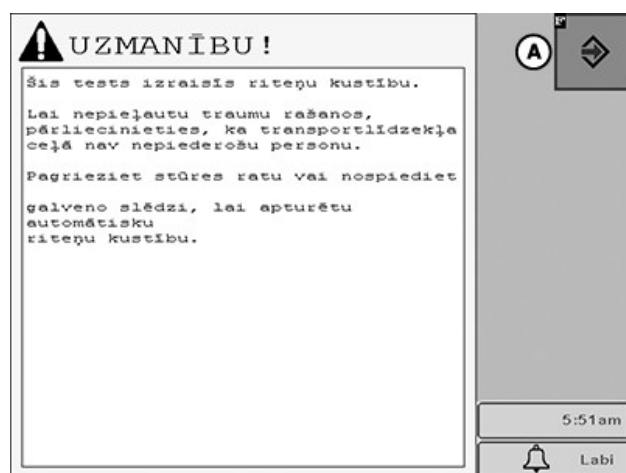
WAS kalibrēšana pa labi

- A—WAS labā robeža**
B—Ikona Traktors

18. Iestatiet WAS labo robežu (A). Pagrieziet stūres ratu visu ceļu pa labi kamēr riteņi apstājas un atlasiet ikonu Traktors (B). WAS kalibrēšana pabeigta. Automātiski parādās brīdinājums Vārsta automātiskā kalibrēšana.

PIEZĪME: Derīgai WAS kalibrēšanai, WAS centra pozīcijai jābūt starp WAS pa kreisi un labi robežām.

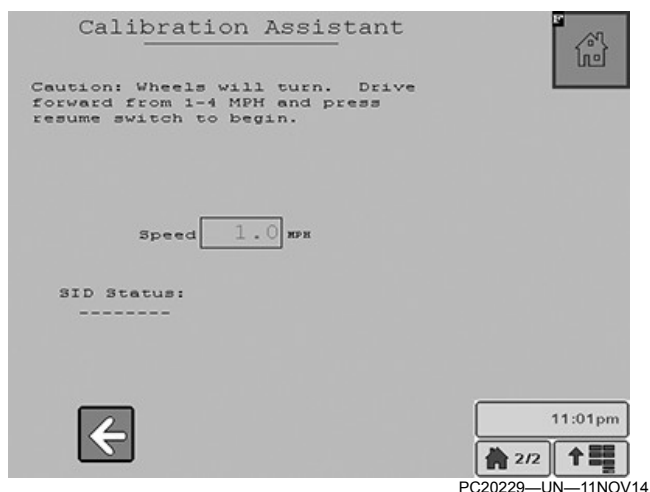
PIEZĪME: Pārtrauciet automātisko kalibrēšanas procedūru un jebkurā brīdī veiciet kontroli manuāli pagriežot stūres ratu. Automātiskās kalibrēšanas procedūras pārtraukšana izbeidz kalibrēšanu. Atsākot, automātiskā kalibrēšana turpināsies no vietas, kur palikusi.



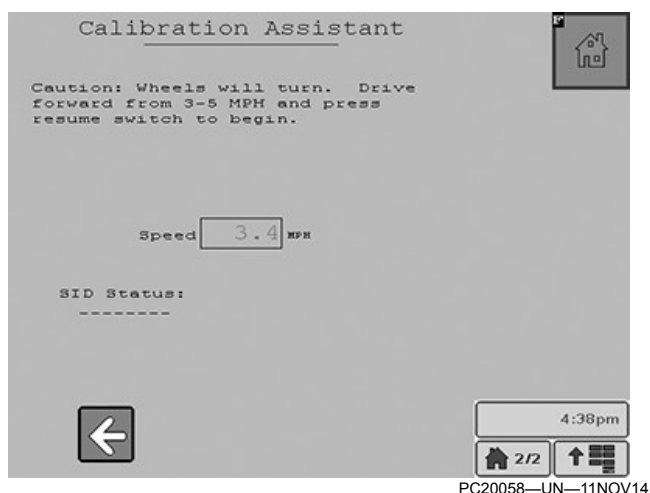
PC20296—25—16MAR16

- A—Poga Apstiprināt**

19. Izlasiet brīdinājuma ziņojumu un atlasiet pogu (A) Akceptēt.



Traktoru vārsta automātiskā kalibrēšana



Labības pļaujmašīnu vārsta automātiskā kalibrēšana

20. Lai sāktu vārsta automātisko kalibrēšanas procedūru, mašīna jāvirzās uz priekšu ar ātrumu starp 1,6–6,4 km/h (1–4 mph) traktoriem vai 4,8–8 km/h (3–5 mph) labības pļaujmašīnām.

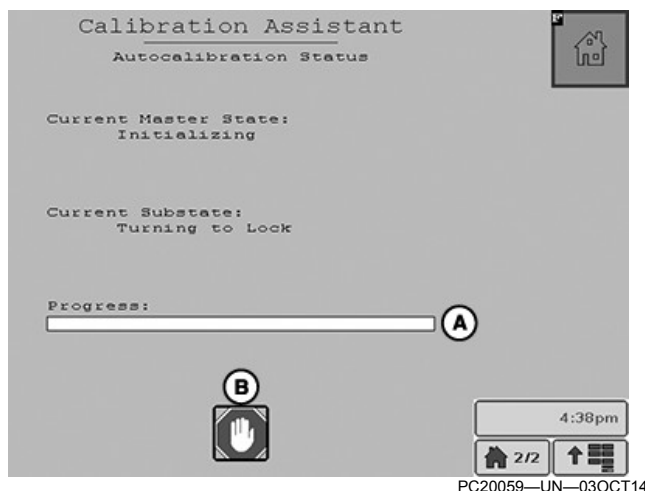
PIEZĪME: Visas mašīnas vispirms jāstūrē pa kreisi. Ja mašīnu vispirms stūrē pa labi, kalibrēšana neizdodas. Ja mašīna turpina griezties pa kreisi un nepāriet uz atlikušo kalibrēšanas daļu, atkārtoti kalibrējiet WAS kreiso un labo robežu.

1. Stūrējiet visu ceļu pa kreisi. Atbrīvojiet ratu. Apskatiet esošo WAS rādījumu. Griežiet atpakaļ pa labi 10 punktus. (Piemēram, pilnībā pa labi WAS vērtība ir 930, pagrieziet ratu pa labi līdz vērtībai 920 un atlasiet traktora ikonu.)
2. Turpiniet un noregulējiet pareizo WAS robežu. Griežiet pilnībā pa labi. Atbrīvojiet ratu. Apskatiet esošo WAS rādījumu. Griežiet atpakaļ pa kreisi 10 punktus.

(Ja rodas kalibrēšanas kļūme, plašāku informāciju skatiet AutoTrac™ kontrollers — Raven problēmu novēršana.)

21. Kad mašīna ir pieņemamā ātrumā, nospiediet atsākšanas slēdzi, lai sāktu automātisko kalibrēšanas procesu un izpildiet ekrānā redzamos norādījumus.

PIEZĪME: Automātisko kalibrēšanas procesa laikā negriežiet stūres ratu, ja vien tā nav avārijas situācija. Stūres rata pagriešana izraisīs testa apturēšanu. Ja tests ir apturēts, tas jāpabeidz, lai darbinātu AutoTrac™.



Automātiskās kalibrēšanas statuss

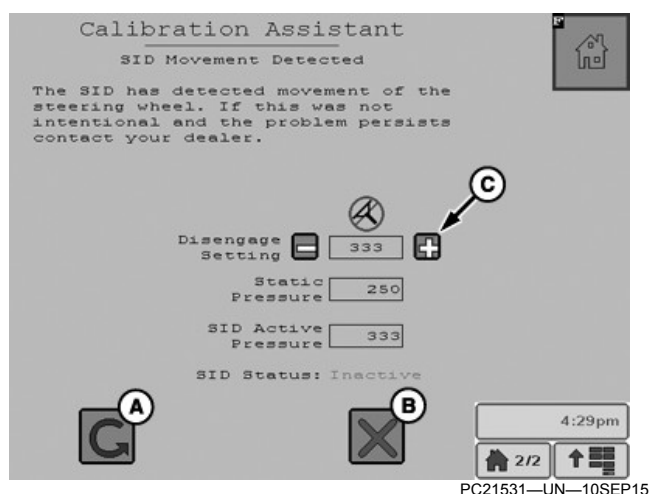
- A—Norises josla
B—Apturēt

22. Automātiskās kalibrēšanas process iet cauri vairākiem posmiem. Kad norises josla (A) ir pilnībā aizpildīta, automātiskā kalibrēšana ir pabeigta.

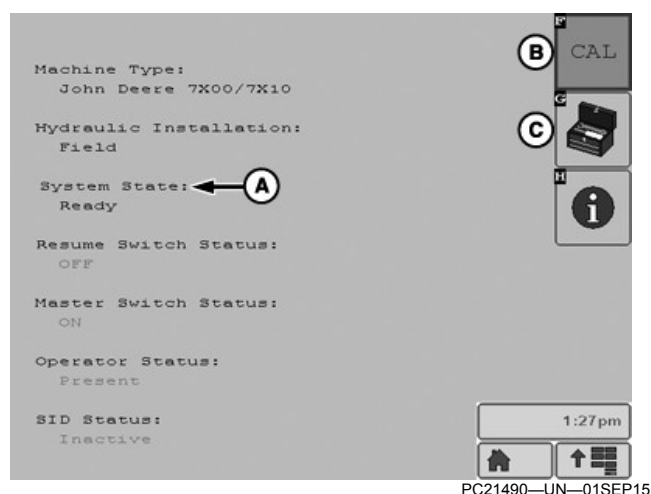
Lai apturētu automātisko kalibrēšanu, atlasiet Apturēt (B) vai jebkurā laikā pagrieziet stūres ratu.



Ātruma kļūda



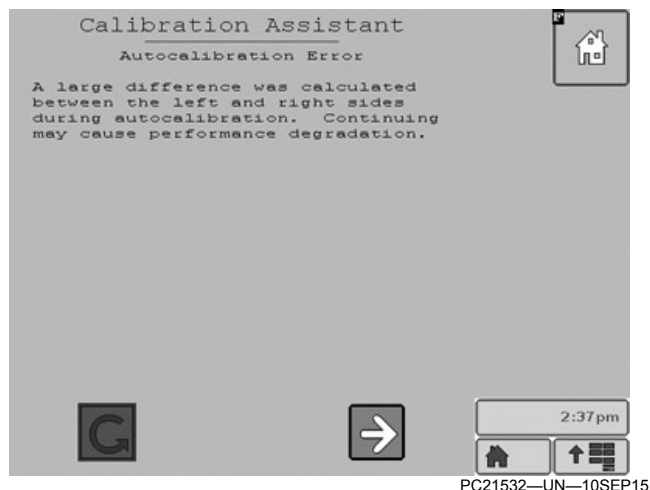
Konstatēta SID kustība



Sistēmas stāvoklis

A—Turpināt
B—Atcelt
C—Palielināt (+)

23. Vārsta kalibrēšanas laikā, ja ir atlasīta poga Apturēt vai stūres rats ir pārvietots, lietotājam tiek piedāvāts turpināt (A) vai atcelt (B) kalibrēšanu.
24. Ja konstatēta SID kustība lapa tiek parādīta bez riteņa pagrieziena, palieliniet SID atspējojot iestatīšanu. Atlasiet pogu (C) Palielināt (+), līdz vērtība palielinās par desmit punktiem un atlasiet Turpināt, lai testētu atkārtoti.



PC21532—UN—10SEP15

PIEZĪME: Ja pieaugums tiek kalibrēts pārāk plašu, parādās automātiskās kalibrēšanas kļūda. AutoTrac™ veikspēja var tikt ietekmēta.

A—Sistēmas stāvoklis, gatava
B—Kalibrēšanas izvēles taustiņš
C—Izvēles taustiņš Rīklodziņš

25. Kad automātisko kalibrēšanu ir pabeigta, parādās Galvenā lapa. Ja kalibrēšana ir sekmīgi pabeigta, Sistēmas stāvoklis (A) ir "Gatava". Ja kalibrēšanas process tika pārtraukts, nav pabeigts, vai neizdevās, sistēmas stāvoklis ir "Sākas kalibrēšana". Ja kalibrēšana neizdevās, atlasiet izvēles taustiņu (B) kalibrēšana, lai sāktu kalibrēšanas procesu no jauna.

Ja turpina pastāvēt kalibrēšanas kļūme, pārbaudiet Ziņojumu centru.

(Plašāku informāciju skatiet AutoTrac™ kontrollera problēmu novēršana)

Kad kalibrēšana ir pabeigta parādās Rīklodziņš (C). Rīklodziņš satur, AutoTrac™ kontrollera Darba spējas testu.

(Lai veiktu AutoTrac™ kontrollera Darba spējas testu, skatiet AutoTrac™ kontrollera problēmu novēršana.)

AE77568,00001AA-25-02OCT17

AutoTrac™ kontrollers — Raven mašīnas tests

Mašīnas tests ļauj operatoram testēt sistēmas funkcijas bez kalibrēšanas pabeigšanas.

PIEZĪME: Lai pabeigtu nepieciešamās darbības, mašīna testa procedūrai nepieciešama liela, atvērta, līdzena virsma.

PIEZĪME: Labības plaujmašīnās, mašīnas testu veic ar pievienotu hederi.



Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15

1. Atlasiet pogu Izvēlne.



Poga AutoTrac™ kontrollers

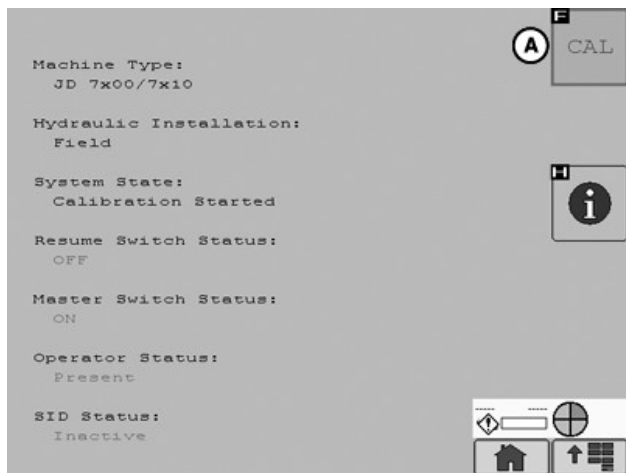
PC21500—UN—03SEP15

2. Atlasiet pogu AutoTrac™ kontrollers.

SVARĪGI: Pirms mašīnas testa procedūras uzsākšanas hidrauliskajam šķidrumam ir jāsasniedz darba temperatūra, lēni vadiet mašīnu ar pilnu jaudu aptuveni 2–5 min.

PIEZĪME: Jebkurā mašīnas testa laikā, operators var veikt kontroli pār sistēmu satverot stūri vai apstādinot mašīnu.

Nodrošiniet, ka galvenais slēdzis ir ieslēgtā pozīcijā.



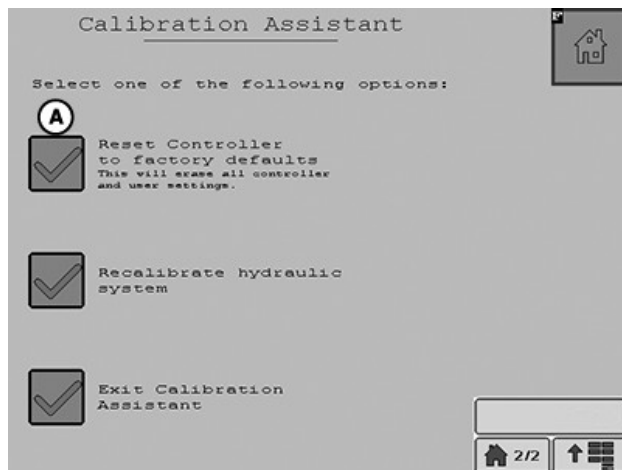
PC19772—UN—10NOV14

A—Kalibrēšanas izvēles taustiņš

3. Lai parādītu Kalibrēšana asistenta lapu, atlasiet izvēles taustiņu (A) Kalibrēšana.

SVARĪGI: Pirms AutoTrac™ kontrollera testēšanas izlasiet visas instrukcijas.

Lai nesabojātu mašīnu vai agregātu, pirms veikt mašīnas testu, atvienojiet agregātu no mašīnas.

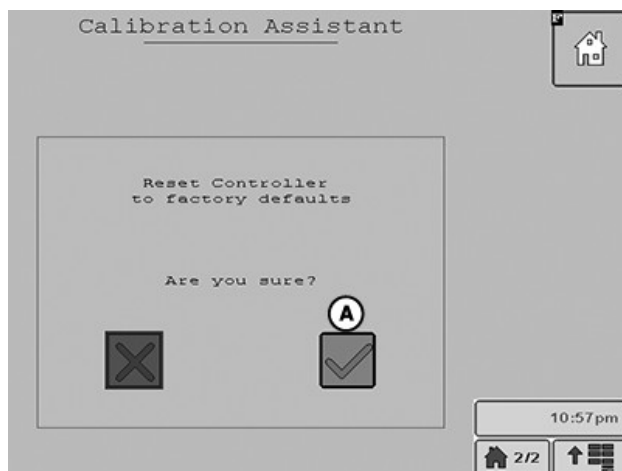


PC19945—UN—10NOV14

Kalibrēšanas asistenta galvenais ekrāns

A—Atiestatiet kontrolleri uz rūpnīcas noklusējumiem

4. Lai sāktu mašīnas testu, atlasiet pogu (A) Atiestatīt kontrolleri.



PC20114—UN—10NOV14

Atiestatiet kontrolleri uz rūpnīcas noklusējumu

A—Poga Apstiprināt

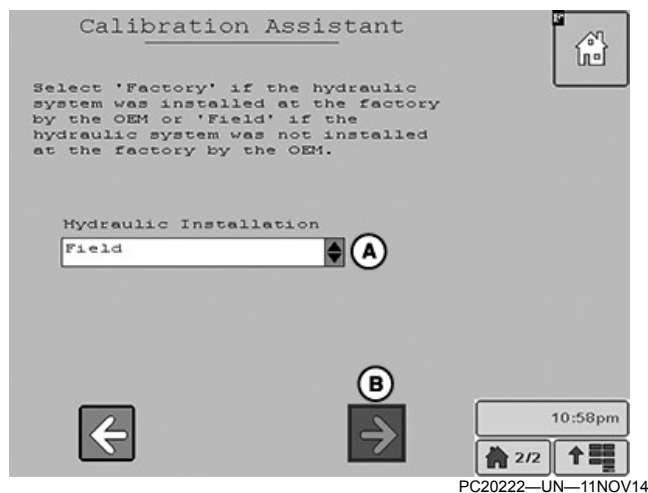
5. Lai turpinātu ar mašīnas testa procedūru, atlasiet pogu (A) Akceptēt.



Mašīnas veids

A—Nolaižamā izvēlne
B—Poga Tālāk

6. Atlasiet mašīnas tipu no Nolaižamās izvēlnes (A), tad atlasiet pogu (B). Tālāk.



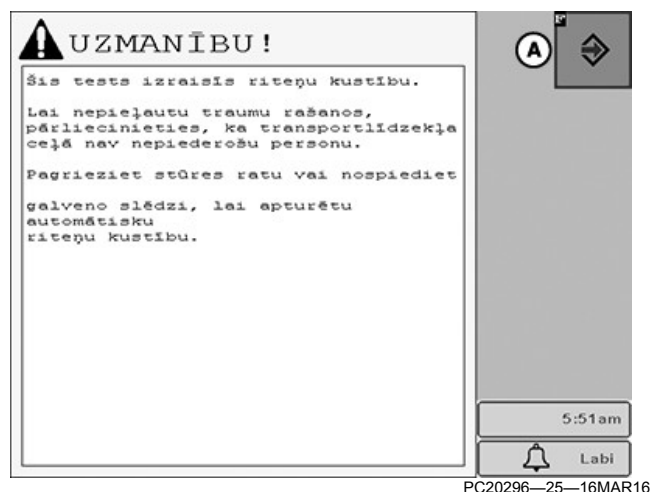
A—Nolaižamā izvēlne
B—Poga Tālāk

7. Nolaižamajā izvēlnē (A) atlasiet:

- **Lauks** — ja oriģinālā aprīkojuma ražotājs (OEM) rūpnīcā nav uzstādījis hidraulisko sistēmu.
- **Rūpnīca** — ja OEM ražotājs rūpnīcā uzstādījis hidraulisko sistēmu.

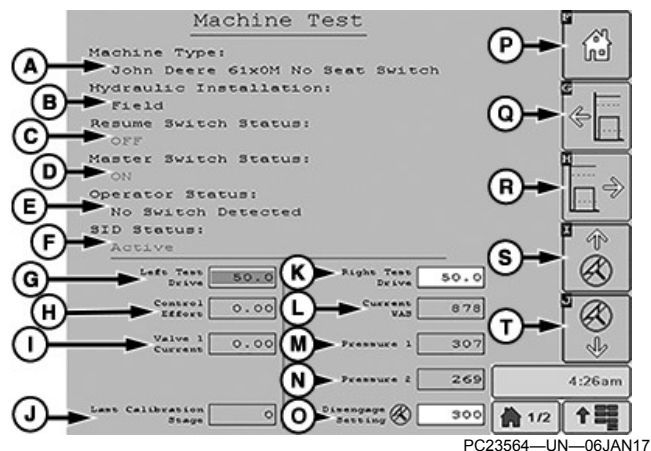
Atlasiet uzstādīšanas veidu. Lai turpinātu, atlasiet pogu (B) Tālāk.

PIEZĪME: Pirms sāk mašīnas testu, izpildiet ekrānā redzamos norādījumus par mašīnas kustību.



A—Poga Apstiprināt

8. Izlasiet brīdinājuma ziņojumu un atlasiet pogu (A) Akceptēt.



A—Mašīnas tips
B—Hidraulikas uzstādīšana
C—Atsākšanas slēdža statuss
D—Galvenā slēdža statuss
E—Operatora statuss
F—SID statuss
G—Kreisās piedziņas tests
H—Kontroles intensitāte
I—1. vārsts, esošais
J—Pēdējais kalibrēšanas posms
K—Labās piedziņas tests
L—Esošais WAS
M—Spiediens 1
N—Spiediens 2
O—Atspējošanas iestatījums
P—Izvēles taustiņš "Sākums"
Q—Izvēles taustiņš Kreisās piedziņas tests
R—Izvēles taustiņš Labās piedziņas tests
S—Izvēles taustiņš Palielināt atspējošanas iestatījumus
T—Izvēles taustiņš Samazināt atspējošanas iestatījumus

9. Mašīnas testa lapā tiek parādīta šāda informācija:

- **(A) Mašīnas tips** — Mašīnas tips, uz kuras sistēma ir instalēta.
- **(B) Hidraulikas uzstādīšana** — Uz lauka uzstādīta vai rūpnīcā uzstādīta hidraulikas sistēma.

- **(C) Atsākšanas slēdža statuss** — Atsākšanas slēdzis ieslēgts vai izslēgts.
- **(D) Galvenā slēdža statuss** — Galvenais slēdzis ieslēgts vai izslēgts.
- **(E) Operatora statuss** — Sēdekļa slēdža statuss.
- **(F) SID statuss** — SID aktīvs vai neaktīvs.
- **(G) Kreisās piedziņas tests** — Esošā kreisās piedziņas testa vērtība. Operators var manuāli šo vērtību pielāgot.
- **(H) Kontroles intensitāte** — Jāsakrīt ar vērtību ar piedziņas testa pulsāciju.
- **(I) Vārsts 1, esošais** — Izstrādātais apjoms esošajam vārstam pulsējot.
- **(J) Pēdējais kalibrēšanas posms** — Ja pēdējā kalibrēšana bija neveiksmīga, parādās vērtība, kas atbilst kļūmes punktam.
- **(K) Labās piedziņas tests** — Esošā labās piedziņas testa vērtība. Operators var manuāli šo vērtību pielāgot.
- **(L) Esošais WAS** — Esošā WAS rādījumi.
- **(M) Spiediens 1** — SID 1. spiediena devēja rādījumi.
- **(N) Spiediens 2** — SID 2. spiediena devēja rādījumi.
- **(O) Atspējošanas iestatījums** — Esošais atspējošanas iestatījums. Operators var manuāli šo vērtību pielāgot.
- **(P) Izvēles taustiņš Sākums** — Atgriež uz AutoTrac™ kontrollera — Raven sākuma ekrānā.
- **(Q) Izvēles taustiņš Kreisās piedziņas tests** — Atlasiet un turiet, lai pulsē kreisās piedziņas tests pie esošajām kreisās piedziņas testa vērtībām.
- **(Q) Izvēles taustiņš Labās piedziņas tests** — Atlasiet un turiet, lai pulsē labās piedziņas tests pie esošajām labās piedziņas testa vērtībām.
- **(S) Izvēles taustiņš Palielināt atspējošanas iestatījumus** — Palielinās atspējošanas iestatījumus par desmit.
- **(S) Izvēles taustiņš Samazināt atspējošanas iestatījumus** — Samazinās atspējošanas iestatījumus par desmit.

AE77568,0000295-25-14SEP17

Pamata Vadības iestatīšana

PIEZĪME: Norādījumi paredzētas tikai GreenStar™ 3 2630 displejam. Lai iegūtu pilnīgus Vadības iestatīšanas norādījumus skatiet, GreenStar™ displeja Operatora rokasgrāmatu.



Poga Izvēle

PC8663—UN—29APR15

1. Atlasiet pogu Izvēle.



Poga GreenStar™

PC12685—UN—29APR15

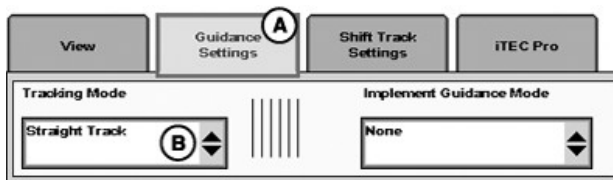
2. Atlasiet pogu GreenStar™.



Izvēles taustiņš Vadība

PC21148—UN—11MAY15

3. Atlasiet izvēles taustiņu Vadība.

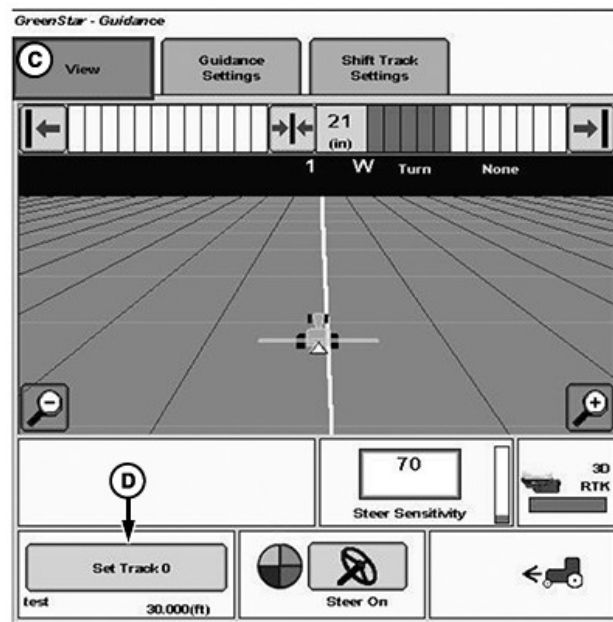


PC21537—UN—14SEP15

A—Cilne Vadības iestatījumi

B—Nolaižamā izvēlne Sekošanas režīms

4. Atlasiet cilni (A) Vadības iestatījumi.
5. Atlasiet Taisnas trajektorijas sekošanas režīms (B).



PC20334—UN—25NOV14

C—Cilne Skatīt

"GreenStar" ir "Deere & Company" preču zīme

D—Poga Iestatīt 0 trajektoriju

6. Atlasiet cilni (C) Skats.
7. Atlasiet pogu (D) Iestatīt 0 trajektoriju.

PC20335—UN—25NOV14

- A—Poga Jauns
 B—Nolaižamās izvēlnes metode
 C—Nolaižamā izvēlnē Vadības līniju aprēķināšana
 D—Poga Trajektoriju atstarpe
 E—Poga Iestatīt A
 F—Poga Iestatīt B
 G—Ievadīšanas poga

8. Atlasiet pogu (A). Jauns.
9. Ievadiet 0 trajektorijas nosaukumu. Atlasiet pogu Ievadīt, lai apstiprinātu un atgriezieties pie 0 trajektorijas iestatīšanas.
10. Atlasiet A + B opciju no nolaižamās izvēlnes (B) Metode.
11. Atlasiet John Deere no nolaižamās izvēlnes (C) Vadības līnijas aprēķināšana.
12. Ievadiet vēlamo trajektorijas atstarpi (D).
13. Brauciet ar mašīnu uz vēlamo atrašanās vietu laukā un atlasiet pogu (E) Iestatīt A.

PIEZĪME: Lai iestatītu punktu B, nobrauciet vairāk par 3 m (10 ft).

14. Brauciet ar mašīnu uz vēlamo punktu B un atlasiet pogu (F) Iestatīt B.
15. Lai pabeigtu 0 trajektorijas iestatīšanu, atlasiet pogu (G) Ievadīt.

RW00482,000054B-25-12SEP17

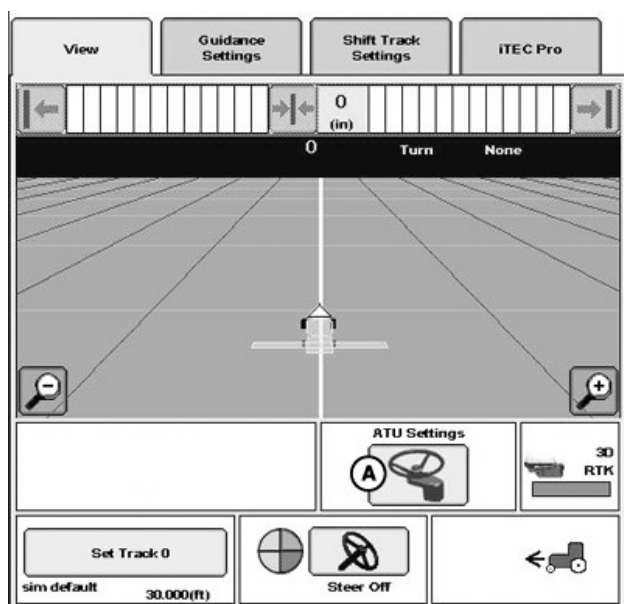
Ekspluatācija — AutoTrac™ kontrolleri — Raven

AutoTrac™ ekspluatācija

1. **Atklāta Automātiskā vadības sistēma** parādās katru reizi, kad mašīna ar AutoTrac™ kontrolleri — Raven, tiek ieslēgta.
2. **AutoTrac™ statusa sektors** detalizēta sistēmas status informācija.
3. **Prasības, lai iespējotu AutoTrac™** apraksta nepieciešamo aprīkojumu un iestatījumus, lai izmantotu AutoTrac™.
4. **AutoTrac™ iespējošana** rada posmus sistēmas iespējošanai.
5. **Sistēmas aktivizēšana** apraksta posmus, lai ieslēgtu AutoTrac™.
6. **Sistēmas deaktivizēšana** apraksta metodes AutoTrac™ atspējošanai.

AL70325,00001B1-25-13NOV14

AutoTrac™ iestatījumi



PC20143—UN—05JAN15

Cilne Skats

A—Poga ATU iestatījumi

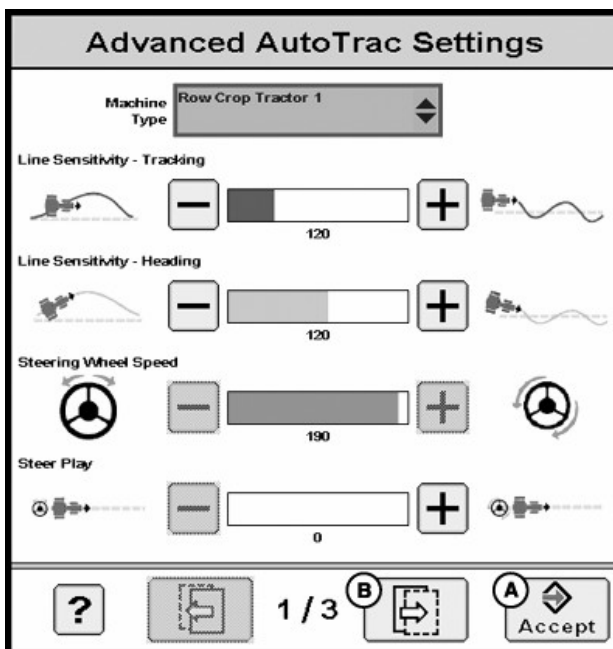
1. Atlasiet pogu (A). ATU iestatījumi, lai piekļūtu iestatīšanas lapām.

⚠ UZMANĪBU: AutoTrac™ Universal nenodrošina atbilstošu stūrēšanu atpakaļgaitā traktoriem ar šarnīrsavienojumu un labības plaujmašīnām. Neaktivizējiet AutoTrac™ atpakaļgaitai traktoriem ar šarnīrsavienojumu un labības plaujmašīnām.

AutoTrac ir Deere & Company preču zīme

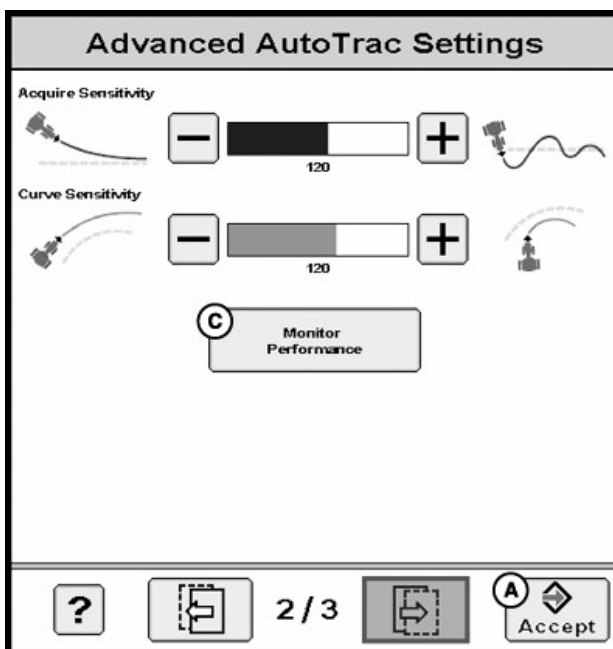
PIEZĪME: Stūres rata ātruma iestatījumi kļūst pelēki, lietojot ATU 200. Stūres rata ātrums pēc noklusējuma atbilst stūrēšanas riteņu ātrumam.

Poga Palīdzība, ir pieejama tikai GreenStar™ 3 2630 displejam.



PC20540—UN—11DEC14

Papildu AutoTrac iestatījumi, lpp. 1/3



PC20541—UN—11DEC14

Papildu AutoTrac iestatījumi, lpp. 2/3

- A—Poga Akceptēt
B—Poga Tālāk
C—Poga Pārraudzīt veikspēju

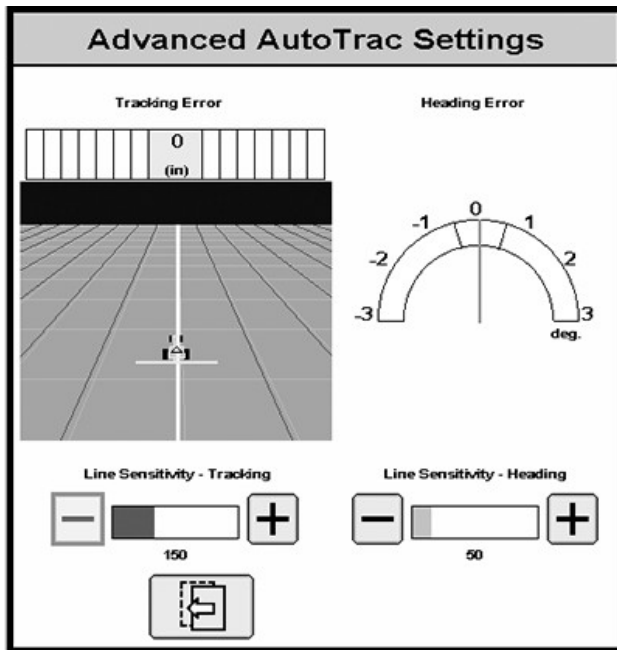
2. Noregulēt iestatījumus. Poga (A) Akcept saglabā un

lieto esošos iestatījumus un atgriež lietotāju iepriekšējā lapā.

PIEZĪME: Lai pāršķirtu lapas, atlasiet Nākamais (B).

Līnijas sekošanas jutīguma un kursa precīzai noregulēšanai, atlasiet pogu (C) Pārraudzīt veikspēju. Veiktspējas pārraudzīšana, ļauj pārraudzīt veikspēju, lietojot ciparisku skalu.

Līnijas sekošanas jutīgums



PC22868—UN—25JUL16

Papildu AutoTrac iestatījumi — monitora veikspēja

Nosaka, cik agresīvi AutoTrac™ reaģē uz trajektorijas nobīdes (sānu) kļūdu.



PC19662—UN—21MAY14

Līnijas sekošanas jutīgums pārāk augsts

Augstāki iestatījumi: rezultātā daudz agresīvāka reaģēšana uz mašīnas trajektorijas nobīdes kļūdu.



PC19661—UN—21MAY14

Līnijas sekošanas jutīgums pārāk zems

Zemāki iestatījumi: rezultātā mazāk agresīvāka reaģēšana uz mašīnas trajektorijas nobīdes kļūdu.

Kursa līnijas jutīgums

AutoTrac ir Deere & Company preču zīme

Nosaka, cik agresīvi AutoTrac™ reaģē uz kursa kļūdām.

Augstāki iestatījumi: rezultātā daudz agresīvāka reaģēšana uz mašīnas kursa kļūdu.

Zemāki iestatījumi: rezultātā zemāk agresīva reaģēšana uz mašīnas kursa kļūdu.

Stūres rata ātrums



PC20345—UN—01DEC14

Stūres rata ātrums 3/6

Pielāgojiet mašīnas stūres vērtību, lai saglabātu sekošanas veikspēju. Stūres rata ātruma palielināšana kopumā uzlabo sekošanas veikspēju. Ja tas iestatīts par augstu, stūres balsta pretestības rezultātā var deaktivizēties AutoTrac™.

PIEZĪME: Stūres rata ātruma iestatījumi kļūst pelēki, lietojot ATU 200. Stūrēšanas rata ātrums pēc noklusējuma atbilstošs stūres rata ātrumam.

Stūrēšanas brīvģājiens

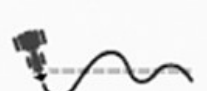


PC20346—UN—01DEC14

Stūrēšanas brīvģājiens 4/6

Dažām mašīnām stūres sistēmā ir iespējams papildu brīvģājiens, kas ļauj pagriezt stūres ratu, neizmainot mašīnas kustības virzienu. Šis iestatījums kontrolē attālumu, kas rodas stūres pagriešanas rezultātā, lai tādā veidā uztvertu šo papildu brīvģājienu.

Apguves jutīgums



PC20347—UN—01DEC14

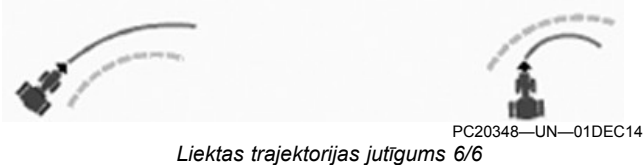
Apguves jutīgums 5/6

Nosaka, cik agresīvi mašīna apgūst trajektoriju. Šis iestatījums ietekmē darbību tikai uzsākot kustību pa trajektoriju.

Augsti iestatījumi: rezultējas agresīvākā trajektorijas apgūvē.

Zemāki iestatījumi: rezultējas vienmērīgākā nākamās trajektorijas uzsākšanā.

Liektas trajektorijas jutīgums



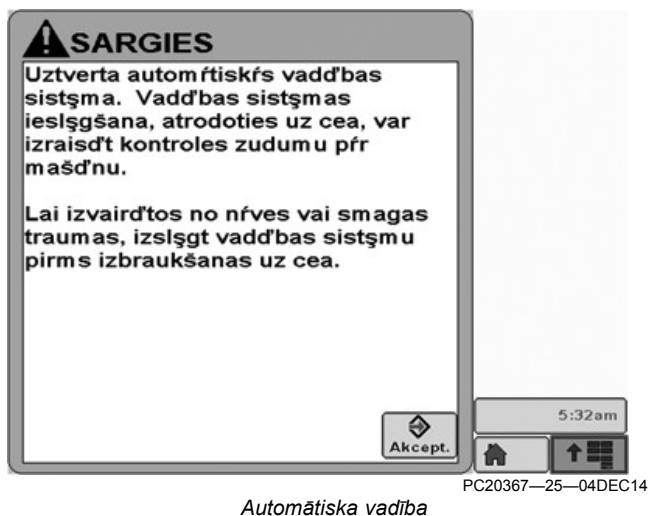
Nosaka, cik agresīvi AutoTrac™ reaģē uz līkumu trajektorijā. Šis iestatījums ietekmē veikspēju tikai vadībai pa liektu trajektoriju.

Augstāki iestatījumi: griež mašīnu mazākā rādiusā (ciešāk) apkārt līknei.

Zemāki iestatījumi: griež mašīnu lielākā rādiusā apkārt līknei.

RW00482,00001A7-25-12SEP17

Konstatēta automātiskās vadības sistēma



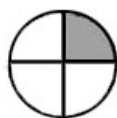
Automātiska vadība

Katru reizi, kad ieslēdz ar AutoTrac™ sistēmu aprīkotu mašīnu, parādās šis ekrāns, kā atgādinājums par operatora atbildību, izmantojot AutoTrac™ stūrēšanas sistēmu.

CF86321,000038D-25-10AUG17

AutoTrac sektoru statuss

AutoTrac sektoru statuss ir redzams Izpildes lapas apakšā, kā vienkāršs diagnostikas indikators.



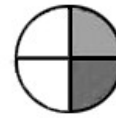
Uzstādīts

PC8832—UN—25OCT05

UZSTĀDĪTS (1/4 no sektora) — AutoTrac stūres

AutoTrac ir Deere & Company preču zīme

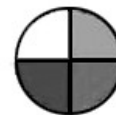
kontrollers un visa cita lietošanai nepieciešamā aparatūra ir uzstādīta.



Konfigurēts

PC8833—UN—25OCT05

KONFIGURĒTS (2/4 sektora) — pareiza AutoTrac aktivizēšana, sekošanas režīms ir noteikts, un pareiza 0 trajektorija ir noteikta. Pareizs StarFire signāla līmenis AutoTrac aktivizēšanai ir izvēlēts (SF1, SF2 vai RTK). Transportlīdzeklis atbilst nosacījumiem.



Iespējots

PC8834—UN—25OCT05

IESPĒJOTS (3/4 sektora) — izvēles taustiņš Stūrēt ieslēgts/Izslēgts ir atlasīts.



Aktivizēts

PC8835—UN—25OCT05

AKTIVIZĒTS (4/4 sektora ar "A") — atsākšanas slēdzis ir nospiests, un AutoTrac stūrē transportlīdzekli.

CF86321,0000392-25-01JUN11

Prasības, lai iespējotu AutoTrac™

Lai iespējotu AutoTrac™, jāizpilda visi sekojošie kritēriji:

- Mašīnai ir ar AutoTrac™ saderīgs stūres kontrollers (ACI).
- Derīga AutoTrac™ aktivizēšana (26 ciparu aktivizēšanas kods).
- Iestatīšanas vednis ir pabeigts, un vadības trajektorija ir izveidota.
- Pareizs StarFire™ signāla (SF1, SF2 vai RTK) līmenis AutoTrac™ aktivizēšanai ir atlasīts un tiek iegūts pareizs GPS signāls.
- Reljefa kompensācijas modulis (TCM) ir ieslēgts un TCM ziņojums ir pareizs.
- ACI nav aktīvu kļūmju, kas saistīti ar stūrēšanas funkciju.
- Hidrauliskā eļļa siltāka par minimālo temperatūra.

StarFire ir Deere & Company preču zīme

- Virs 20 °C (68 °F) traktoriem un labības pļaujmašīnām.
- Konstatēts operatora klātbūtnes režīms.
- Galvenais slēdzis ir ieslēgtā pozīcijā.



PC11973—UN—09APR09
AutoTrac™ diagnostikas Uzgriežņu atslēga

RW00482,0000534-25-15SEP15

Iespējojiet AutoTrac™

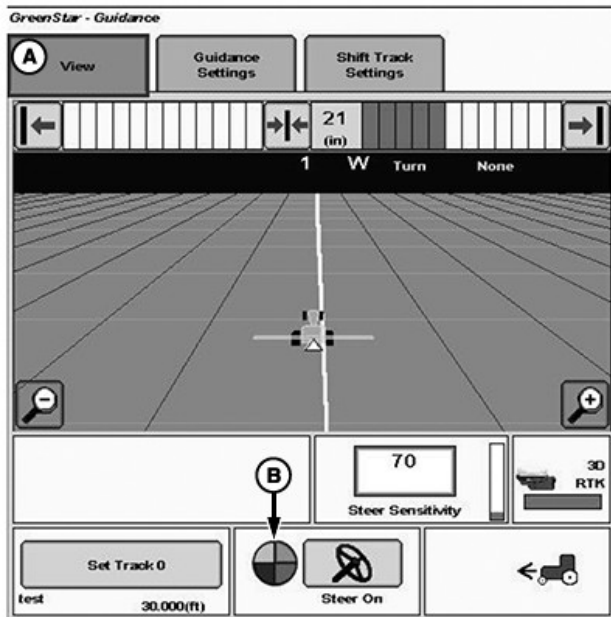


PC8836—UN—25OCT05
Stūrēt Ieslēgts/Izslēgts, GreenStar™ 3 2630 displejam



PC13711—UN—16MAY11
Stūrēt Ieslēgts/Izslēgts, GreenStar™ 2 1800 displejam

1. Lai iespējotu AutoTrac™, lapā Izpilde atlasiet pogu Stūrēt Ieslēgts/Izslēgts. Atkal atlasiet pogu Stūrēt Ieslēgts/Izslēgts, lai atspējotu AutoTrac™.



PC19798—UN—11NOV14

A—Cilne Skatīt
B—AutoTrac™ statusa sektors

Kad iespējots, 3/4 no AutoTrac™ statusa sektora (B) ir aizpildītas.

Ja stūrēt Ieslēgts/Izslēgts ikona ir redzama, parādās diagnostikas atslēga blakus AutoTrac™ statusa sektoram. Atlasiet atslēgas ikonu, lai apskatītu AutoTrac™ diagnostiku.

(Papildu informāciju, skatiet AutoTrac™ statusa sektora diagnostikas rādījumus AutoTrac™ kontrollera problēmu novēršanas nodaļā.)

AE77568,00001BA-25-12SEP17

Sistēmas aktivizācija

⚠ UZMANĪBU: Kamēr AutoTrac™ ir aktivizēts, operators ir atbildīgs par stūrēšanu maršruta beigās un izvairīšanos no sadursmēm.

Nemēģiniet ieslēgt (aktivizēt) sistēmu AutoTrac™, pārvietojoties pa koplietošanas ceļiem.

SVARĪGI: Mašīnai kustoties, operatoram jāpaliek sēdus pozīcijā.

PIEZĪME: Kamēr AutoTrac™ ir aktivizēts, stūres rats kustas, kad mašīna veic stūrēšanas korekcijas (tikai labības pļaujmašīnai).

PIEZĪME: Ja nav sēdekļa slēdža, AutoTrac™ kontrollers meklē operatora aktivitātes, katras septiņas minūtes. Operators saņem noildzes brīdinājumu 15 sek. pirms AutoTrac™ deaktivizējas. Nospiediet slēdzi **Atsākt**, lai atjaunotu aktivitāšu monitora taimeru.

Pēc tam, kad sistēma ir iespējota, vadītājam manuāli jānomaina sistēma uz statusu Aktivizēts, kad vēlama stūres palīdzība.



PC20037—UN—24SEP14

Atsākšanas slēdzis traktorā



PC19766—UN—01JUL14

Atsākšanas slēdzis labības pļaujmašīnā

A—Slēdzis Atsākt
B—Daudzfunkciju svira

1. Nospiediet un atlaidiet atsākšanas slēdzi (A), lai ierosinātu stūres palīdzību.

Lai aktivizētu sistēmu, jāizpilda sekojoši kritēriji:

- Mašīnas ātrums kustībā uz priekšu ir mazāks par 30 km/h (18.6 mph) traktoriem, 19,3 km/h (12 mph) labības pļaujmašīnām.
- Mašīnas atpakaļgaitas ātrums ir mazāks par 10 km/h (6 mph).
- Mašīna ir 40 grādu robežās no vēlamās trajektorijas.
- Operators atrodas sēdekļī.
- Reljefa kompensācijas modulis (TCM) ir ieslēgts.
- Atpakaļgaitas režīmā AutoTrac™ paliek aktivizēts 45 sekunžu laikā. Pēc 45 sekundēm mašīna jāievieto gaitā uz priekšu, pirms atpakaļgaita aktivizējas vēlreiz.

PIEZĪME: Atpakaļgaitas ieslēgšana labības pļaujmašīnām un traktoriem ar šarnīrsavienojumu, atspējos AutoTrac™.

RW00482,0000532-25-12SEP17

Sistēmas deaktivizēšana

⚠ UZMANĪBU: Vienmēr izslēdziet (deaktivēt un atspējot) AutoTrac™ sistēmu, pirms izbraucāt uz autoceļa.

Izslēdziet AutoTrac™, pagriežiet Galveno slēdzi pozīcijā Izslēgts.

AutoTrac™ sistēma deaktivizēties ar:

- Pagriežot Galveno slēdzi pozīcijā Izslēgts.
- Pagriežot stūres ratu.
- Paliekot apturētam uz vairāk kā 30 sekundēm.
- Pārsniedzot ātrumu kustībā uz priekšu virs 30 km/h (18.6 mph) traktoriem, 19,3 km/h (12 mph) labības pļaujmašīnām.
- Pārsniedzot 10 km/h (6 mph) ātrumu atpakaļgaitā.
- Pārslēdziet pogu Stūres Izslēgta cilnē Vadības skats.
- Operators atrodas ārpus sēdekļa ilgāk par 5 sek., ja izmanto sēdekļa slēdzi, vai operatora klātbūtnes monitors ilgāk kā 7 minūtes nav konstatējis darbību.

PIEZĪME: Atpakaļgaitas ieslēgšana labības pļaujmašīnām un traktoriem ar šarnīrsavienojumu, atspējos AutoTrac™.

RW00482,0000533-25-15SEP15

Optimizēt — optimizēt AutoTrac™ kontrollers — Raven

Papildus AutoTrac™ iestatījumi — GreenStar™ 3 2630 displejs



Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15

1. Atlasiet pogu Izvēlne.



Poga GreenStar™

PC12685—UN—29APR15

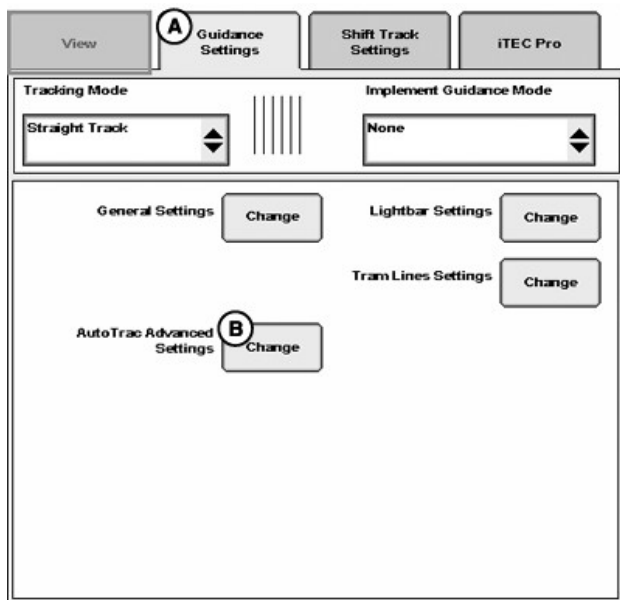
2. Atlasiet pogu GreenStar™.



Izvēles taustiņš Vadība

PC21148—UN—11MAY15

3. Atlasiet izvēles taustiņu Vadība.



Cilne Vadības iestatījumi

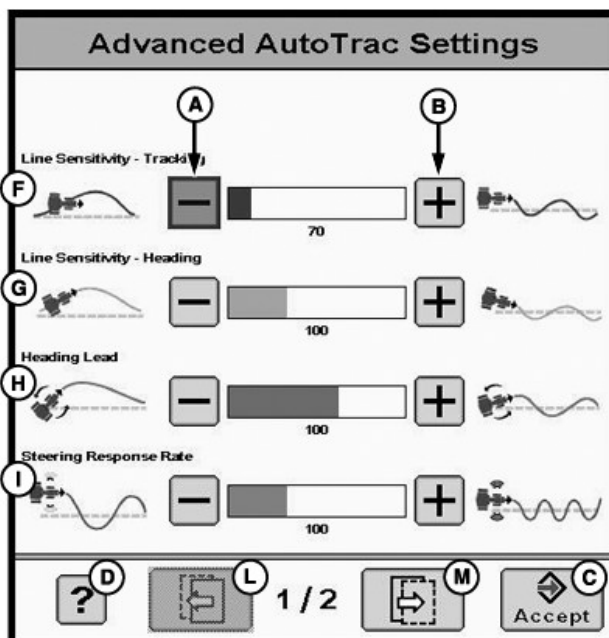
PC21523—UN—09SEP15

A—Cilne Vadības iestatījumi

B—Poga AutoTrac™ papildus iestatījumi

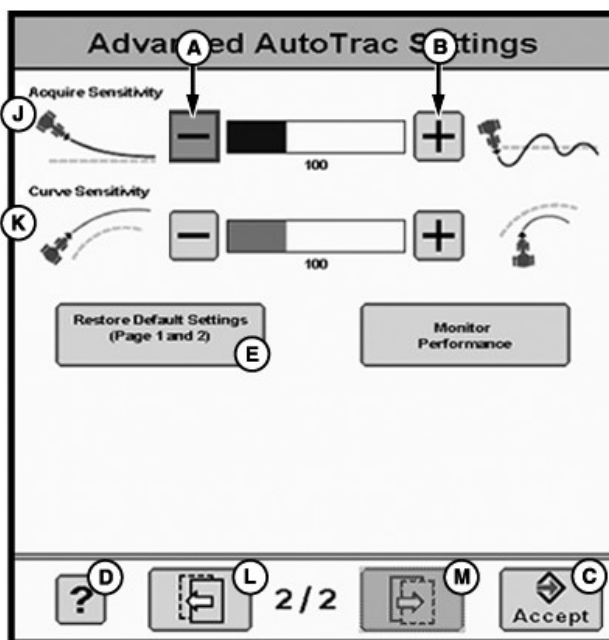
4. Atlasiet cilni (A) Vadības iestatījumi.

5. Atlasiet AutoTrac™ papildu iestatījumu pogu (B).



PC24418—UN—26JUN17

Papildus iestatījumi 1. lapa



PC21557—UN—11SEP15

Papildus iestatījumi 2. lapa

A—Samazināšanas taustiņš

B—Palielināšanas taustiņš

C—Poga Apstiprināt

D—Poga Palīdzības

E—Poga Atjaunot noklusējuma iestatījumus

F—Līnijas jutīgums — sekošana

G—Līnijas jutīgums — kurss

H—Vadošais kurss

I—Stūrēšanas reaģēšanas vērtība

J—Apguves jutīgums

K—Liektais trajektorijas jutīgums

L—Poga Iepriekšējā lapa

"GreenStar" ir "Deere & Company" preču zīme

AutoTrac ir Deere & Company preču zīme

M—Poga Lapa uz priekšu

PIEZĪME: Atlasot pogas samazināt (A) un palielināt (B), izmaiņas notiek nekavējoties, bez nepieciešamības atlasīt pogu Akceptēt (C).

Poga Palīdzība (D), rāda lapu ar katra iestatījuma detalizētu informāciju.

(Papildus informāciju, skatiet AutoTrac™ kontrollera veikspējas optimizēšanu.)

Atlasiet pogu Akceptēt, lai saglabātu esošos iestatījumus un atgrieztos iepriekšējā lapā. Atlasiet pogu (E) Atjaunot noklusējuma iestatījumus, lai atgrieztu visus iestatījumus uz rūpnīcas noklusējuma vērtību.

RW00482,000054C-25-28AUG17

Papildus AutoTrac™ iestatījumi — GreenStar™ 2 1800 displejs



Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15

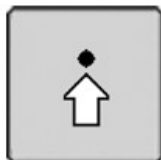
1. Atlasiet pogu Izvēlne.



Izvēles taustiņš GreenStar™

PC21572—UN—11SEP15

2. Atlasiet izvēles taustiņu GreenStar™.



Izvēles taustiņš Iestatījumi

PC21573—UN—11SEP15

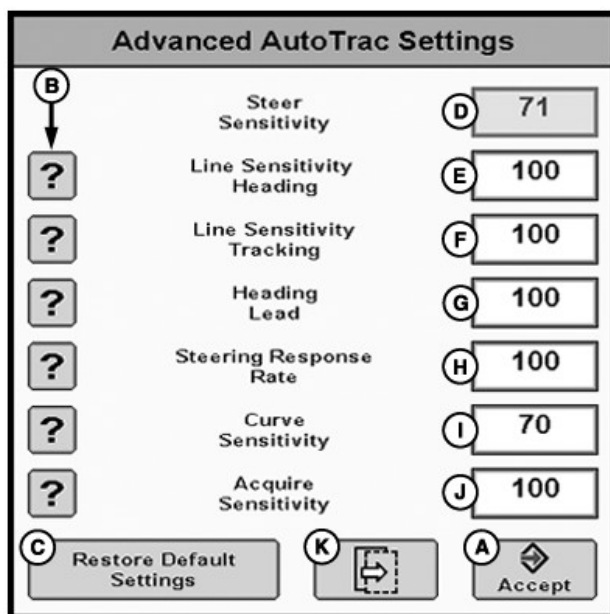
3. Atlasiet izvēles taustiņu Iestatījumi.



Poga AutoTrac™ Iestatījumi

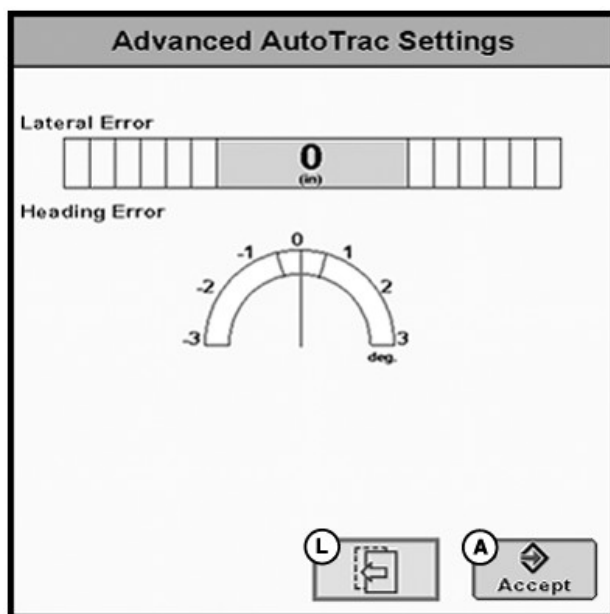
PC21574—UN—11SEP15

4. Atlasiet pogu AutoTrac™ Iestatījumi.



PC21575—UN—11SEP15

Papildu iestatījumi



PC21576—UN—11SEP15

Papildu iestatījumi

- A—Poga Akceptēt
- B—Palīdzības pogas
- C—Poga Atjaunot noklusējuma iestatījumus
- D—Stūrēšanas jutība
- E—Līnijas jutīgums — kurss
- F—Līnijas jutīgums — sekošana
- G—Vadošais kurss
- H—Stūrēšanas reaģēšanas vērtība
- I—Liekas trajektorijas jutīgums
- J—Apguves jutīgums
- K—Poga Lapa uz priekšu
- L—Poga Iepriekšējā lapa

PIEZĪME: Mainot iestatījumu vērtības stājas spēkā pēc pogas (A) Akceptēt atlasīšanas.

Pogas (B) Palīdzība, rāda lapu ar katra iestatījuma detalizētu informāciju.

(Papildus informāciju, skatiet AutoTrac™ kontrollera veikspējas optimizēšanu.)

Lai visus iestatījumus atgrieztu uz rūpnīcas noklusējuma vērtībām, atlasiet pogu Akceptēt, lai saglabātu pašreizējos iestatījumus un atgrieztos iepriekšējā lapā. Atlasiet pogu (C) Atjaunot noklusējuma iestatījumus.

RW00482,000054D-25-28AUG17

AutoTrac™ kontrollera veikspējas optimizēšana

PIEZĪME: AutoTrac™ kontrollers ir ieregulēts, lai veiktu labi vairumu lauka darbu, izmantojot dažādus agregātus. Citāda veida apstākļos, papildus iestatījumi ļauj operatoram precīzi ieregulēt sistēmu konkrētiem lauka apstākļiem un agregātiem.

Izlasiet šo informāciju pilnībā, pirms AutoTrac™ papildus iestatījumu ieregulēšanas.

- 1. Pirms ieregulēšanas pārbaudiet un novērsiet problēmas.** Veiciet mašīnai nepieciešamās mehāniskās pārbaudes un kalibrēšanas. Ieregulēšana nenosakot problēmas var maskēt faktiskos mašīnas bojājumus un izraisīt problēmas vēlāk.
- 2. Piekļūstiet AutoTrac™ papildus iestatījumu lapai.** (Skatiet AutoTrac™ papildus iestatījumus GreenStar™ displejam.)
- 3. Sāciet ar rūpnīcas noklusējuma iestatījumiem.** Stūrēšanas jutības vērtība korelē ar vērtību uz cilnes Vadības skats. Izmantojiet vērtību esošiem apstākļiem (70 cieta, 100 vairumā gadījumu, 120 mīkstai augsnei). Pielāgojiet skaitli, lai ieregulētu sistēmu, kā nepieciešams.
- 4. Norādījumi vispārējai regulēšanai**
 - Mēģiniet pielāgot iestatījumus problemātiskiem lauka apstākļiem, kamēr AutoTrac™ ir aktīvs. Pielāgojiet vienu vērtību vienā laika vienībā. Rūpnīcas noklusējuma atiestatīšana nekoriģē veikspēju.
 - Ja vienas vērtības pielāgošana nedod apmierinošu veikspēju, izmēģiniet dažādas parametru kombinācijas.

Ieteikumi pielāgojumiem:

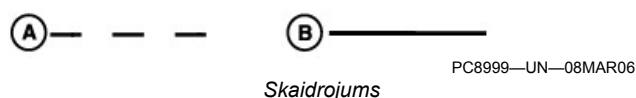
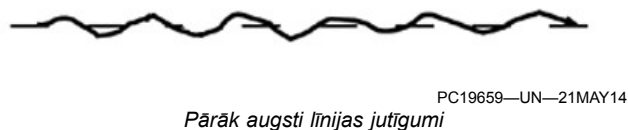
- Stūrēšanas jutīgums** — iestatiet uz 100, pirms veikt citus pielāgojumus, pēc tam veiciet pielāgojumus ar pieaugumu 10.
- Līnijas sekošanas jutīgums** — pielāgojiet ar pieaugumu 20.

- Līnijas kursa jutīgums** — pielāgojiet ar pieaugumu 10.
- Vadošais kurss** — pielāgojiet ar pieaugumu 10.
- Stūrēšanas reaģēšanas ātrums** — pielāgojiet ar pieaugumu 10.
- Uzsākšanas jutīgums** — pielāgojiet ar pieaugumu 20.
- Līknes jutīgums** — pielāgojiet ar pieaugumu 20.

PIEZĪME: Ja nav izdevies sasniegt nepieciešamo veikspēju, plašāku informāciju skatiet AutoTrac™ kontrollers — Raven problēmu novēršana.

Stūrēšanas jutība

Nosaka AutoTrac™ stūres sistēmas agresivitāti. Liels stūrēšanas jutības iestatījums ir spēcīgāks un ļauj sistēmai darboties grūtos manuālās stūrēšanas apstākļos, piemēram, strādājot ar integrāliem agregātiem, kuriem ir liela vilkšanas slodze. Zems stūrēšanas jutības iestatījums ir mazāk spēcīgs un ļauj sistēmai darboties, kad ir mazāka vilkšanas slodze un lielāks ātrums.



A—Vēlamā trajektorija—lauza līnija
B—Faktiskā trajektorija—nepārtraukta līnija

Līnijas jutīguma optimizēšana

A: Līnijas jutīgums — kurss

Nosaka, cik agresīvi AutoTrac™ reaģē uz kursa kļūdu.

- Ieregulējiet līnijas jutīgumu — kursam, kamēr strādājat uz AB līnijas.
- Ja mašīnas priekšgals aizvirzās pārāk tālu no trajektorijas virziena, noregulējiet augstāku līnijas jutīgumu — kursam.
- Ja mašīna kļūst nestabila, noregulējiet zemāku līnijas jutīgumu — kursu.

B: Līnijas jutīgums — sekošana

Nosaka, cik agresīvi AutoTrac™ reaģē uz novirzes no trajektorijas (laterālo) kļūdu.

- Ieregulējiet līnijas jutīgumu — sekošanai, kamēr strādājat uz AB līnijas.
- Ja mašīna novirzās pārāk tālu no AB līnijas, noregulējiet augstāku jutīgumu — līnijas sekošanai.
- Ja mašīna ap AB līniju kļūst nestabila, noregulējiet zemāku jutīgumu — līnijas sekošanai.

PIEZĪME: Līnijas jutīgums darbojas kopā. Ja abi parametri iestatīti pārāk augstu, mašīna kļūs nestabila. Ja abi parametri iestatīti pārāk zemu, mašīna virzās ap AB līniju.

Optimizējiet vadošo kursu

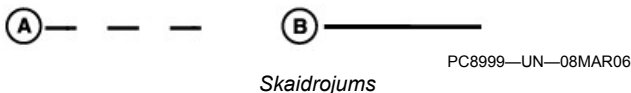
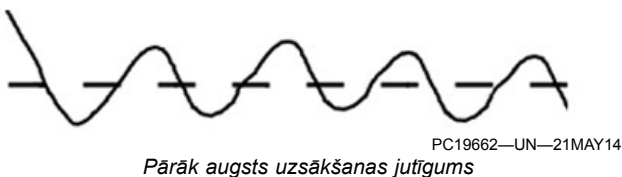
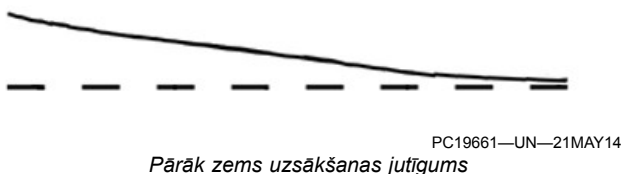
Nosaka kursa novirzes vērtības (mašīnas pagrieziena vērtību) ietekmi uz sekošanas veikspēju. To var uzlūkot kā iestatījumu skatam uz priekšu. Lielāku noregulējumu gadījumā var pasliktināties veikspēja.

- Augstāki iestatījumi radīs lielāku agresivitāti reaģējot uz izmaiņām mašīnas virzienā.
- Zemāki iestatījumi radīs mazāku agresivitāti reaģējot uz izmaiņām mašīnas virzienā.

Stūres reaģēšanas ātruma optimizēšana

Noregulējiet mašīnas stūres vērtību tā, lai saglabātu sekošanas veikspēju. Stūres reaģēšanas palielināšana kopumā uzlabo sekošanas veikspēju.

- Ieregulējiet ātrumu, braucot paralēli un 1,2 m (4 ft) attālumā no AB līnijas.
- Pie noregulēšanas pielāgojiet ar pieaugumu 10 diapazonā starp 50 un 200.

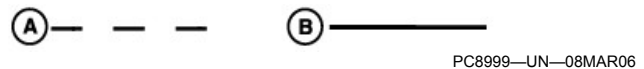
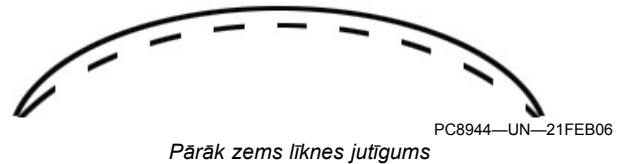


A—Vēlamā trajektorija—lauzta līnija
B—Faktiskā trajektorija—nepārtraukta līnija

Uzsākšanas jutīguma optimizēšana

Nosaka, cik strauji transportlīdzeklis apgūst kustību pa trajektoriju. Šis iestatījums ietekmē veikspēju tikai uzsākot kustību pa trajektoriju.

- Ieregulējiet ātrumu, braucot paralēli un 1,2 m (4 ft) attālumā no AB līnijas.
- Ieregulējiet uzsākšanas jutīgumu, līdz mašīna vienmērīgi uzsāk līniju.



A—Vēlamā trajektorija—lauzta līnija
B—Faktiskā trajektorija—nepārtraukta līnija

Liektas trajektorijas jutīgums

Nosaka, cik agresīvi AutoTrac™ reaģē uz līkni trajektorijā. Šis iestatījums ietekmē veikspēju tikai vadībai pa liektu trajektoriju. Sāciet ar liektās trajektorijas jutīgumu, kas vienāda ar optimizēto uzsākšanas jutīgumu.

- Ieregulējiet līknes jutīgumu darbībai liektā trajektorijā.
- Ja mašīna nonāk ārpus liektas trajektorijas, noregulējiet augstāku jutīgumu.
- Ja mašīna pagriežas līknes iekšpusē, noregulējiet zemāku jutīgumu.

AE77568,00001BB-25-03MAR16

Uzraugiet AutoTrac™ veikspēju GreenStar™ 3 2630 displejs



PC11948—UN—30JUN09
Cilne Vadības iestatījumi

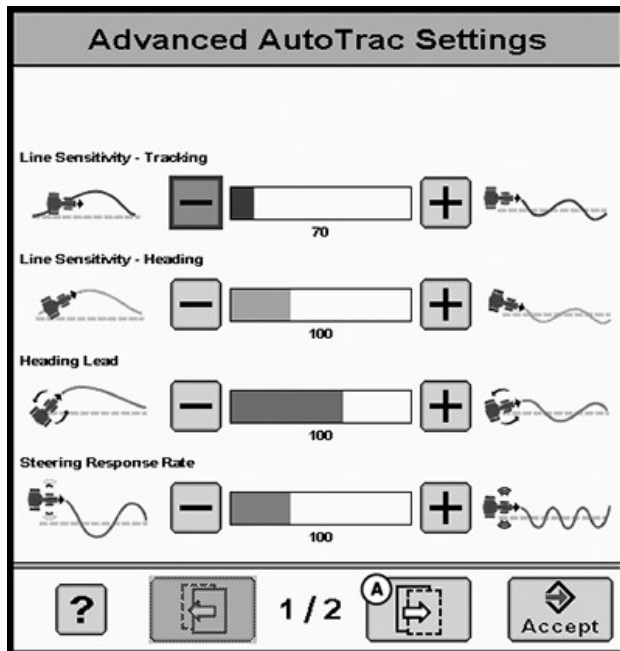
1. Atlasiet cilni Vadības iestatījumi.



PC21902—UN—03DEC15
Poga AutoTrac™ papildus iestatījumi

“GreenStar” ir “Deere & Company” preču zīme

2. Atlasiet AutoTrac™ Papildu iestatījumu pogu.



PC22098—UN—28JAN16

AutoTrac™ papildu iestatījumi — 1. lapa

A—Poga Nākamās lapa

3. Atlasiet 2. lapu (A).



PC22002—UN—07JAN16

Poga Pārraudzīt veikspēju

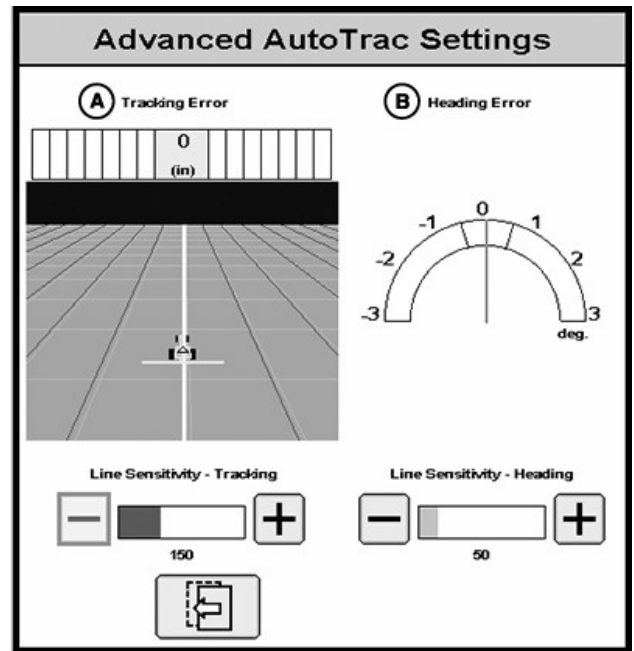
4. Atlasiet pogu Veiktspējas monitors.

GreenStar™ 2 1800 displejs

1. Atlasiet pogu AutoTrac™ iestatījumi.

2. Atlasiet papildu iestatījumu pogu.

3. Atlasiet 2. lapu (A).



PC23225—UN—21OCT16

Sekošanas un kursa kļūda

A—Sekošanas kļūda

B—Kursa kļūda

Izmantojiet divas diagrammas, lai pārbaudītu sekošanas (A) un kursa (B) kļūdas.

1. Iegūstiet līniju un brauciet 30 sekundes.

2. 30 sekundes vērojiet abas vērtības.

PIEZĪME: Vērtības tuvākas nulles kļūdai ir vēlamās un norāda uz labāku sistēmas veikspēju.

Pielāgojiet stūrēšanas jutību līdz vēlamai veikspējai, pirms līnijas jutīguma pielāgošanas un kursa iestatījumiem.

3. Pielāgojiet iestatījumus līdz tiek sasniegts vēlamais veikspējas līmenis, pamatojoties uz signāla precizitāti un vispārējo mašīnu stāvokli un darbaspēju.

PIEZĪME: Pielāgojiet līnijas jutīgums — sekošana, sekošanas kļūdām.

Pielāgojiet līnijas jutīgums — kurss, kursa kļūdām.

HC94949,0000A80-25-28AUG17

AutoTrac™ veikspējas optimizēšana

AutoTrac™ veikspēju var optimizēt vairākumam veicamo darbību un ātrumiem. Kad traktoram optimizē AutoTrac™, ir ieteicams vispirms optimizēt veikspēju bez agregāta, lai iestatītu bāzes līniju. Izmantot sekojošo diagrammu, lai ierakstītu vērtības AutoTrac™ papildus iestatījumus, lai būtu ka atsauce mainot darbības.

Darbība/Ātrums	Stūrēšanas jutība	Līnijas jutīgums — sekošana	Līnijas jutīgums — kurss	Kursa vadība	Stūres reaģēšanas vērtība	Apguves jutīgums	Liektas trajektorijas jutīgums

HC94949,0000998-25-21MAR16

Riteņa leņķa sensora (WAS) kalibrēšana

⚠ UZMANĪBU: Lai izvairītos no ievainojumiem, pārliecinieties, ka mašīnas ceļā nav apkārtējo cilvēku.

Mašīna brauc apli, kamēr stūre rats ir pagriezts līdz galam pa kreisi un līdz galam pa labi.

Operatoram var pārkalibrēt WAS, neveicot pilnu sistēmas pārkalibrēšanu. Operatoram var arī pārkalibrēt pa kreisi, pa labi, un centra pozīcijas atsevišķi vai kopā.

PIEZĪME: Veiciet testu mašīnai pārvietojoties ar ātrumu 4,8–8 km/h (3–5 mph).

PIEZĪME: Nodrošināt, ka WAS kalibrēšanas laikā riteņi ir pagriezti visu ceļu pa kreisi un pa labi, vai var rasties nevēlama AutoTrac™ darbība. Neturiet riteņi bloķēšanas pozīcijā, nosakot kreiso pozīciju.



Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15

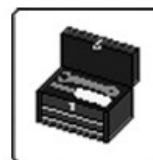
1. Atlasiet pogu Izvēlne.



PC21500—UN—03SEP15

Poga AutoTrac™ kontrollers

2. Atlasiet pogu AutoTrac™ kontrollers.

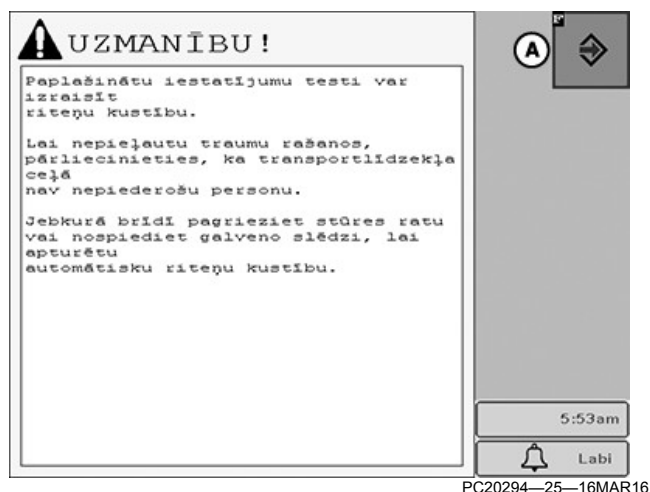


PC21501—UN—03SEP15

Izvēles taustiņš Rīklodziņš AutoTrac™

3. Atlasiet izvēles taustiņu Rīklodziņš AutoTrac™.

AutoTrac ir Deere & Company preču zīme



A—Akceptēt

4. Izlasiet un akceptējiet (A) brīdinājuma ziņojumu, lai turpinātu ar lapu Papildus iestatījumi.



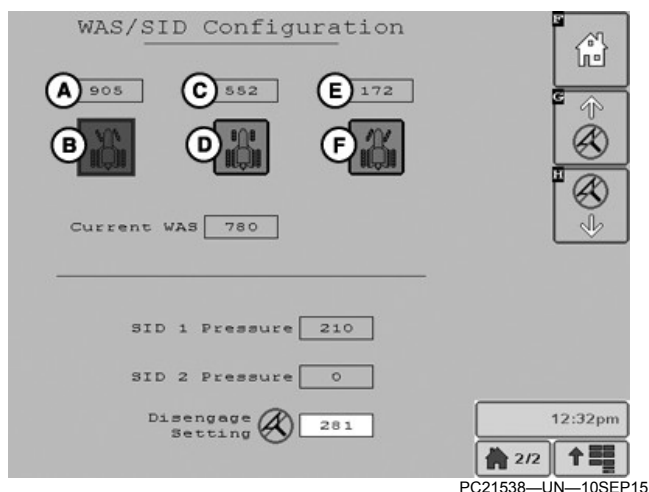
Izvēles taustiņš Stūrēšana

5. Atlasiet izvēles taustiņš Stūrēšana.

PIEZĪME: Precīza WAS centra kalibrēšana ir būtiska AutoTrac™ darbībai. Ir nepieciešams braukt īsu attālumu taisni uz priekšu uz noteiktu punktu pie horizonta.

Ja WAS centra pozīcija nav precīzi noteikta, mašīna var novirzīties no trajektorijas līnijas, un (vai) zaudēt veiktspēju.

6. Pārkalibrējiet nepieciešamās WAS robežas. Neturiet riteni bloķēšanas pozīcijā, iestatot kreiso pozīciju vai kreiso robežu. Derīgai WAS kalibrēšanai, centra pozīcijai jābūt starp pa kreisi un labi robežām.



WAS/SID konfigurācija

A—WAS kreisā robeža
B—Traktors pa kreisi
C—WAS centra robeža
D—Nocentrējiet traktoru
E—WAS labā robeža
F—Traktors pa labi

- Kreisā robeža (A) — pagrieziet stūri līdz galam pa kreisi, līdz ritenis apstājas, palaidiet vaļā stūri un atlasiet Traktors pa kreisi (B).
- Centra robeža (C) — pagrieziet stūres ratu tā, lai ritenis ir taisni uz priekšu un atlasiet Traktors centrā (D).
- Labā robeža (E) — pagrieziet stūre līdz galam pa labi, līdz ritenis apstājas, palaidiet vaļā stūri un atlasiet Traktors pa labi (F).

RW00482.0000535-25-02OCT17

Stūres iekārtas ievades ierīces (SID) atspējošanas regulēšana

SID atspējošanas vērība ir regulējama. Ja parādās lapa Konstatēta SID kustība, bez riteņa pagriezienu, tad SID atspējošanas iestatījumi ir pār zemu. Ja SID vērtība ir iestatīts pārāk augstu, mašīna izsviedīs ārā AutoTrac™ un parādīsies stūres vadības bloka kļūme.



Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15

1. Atlasiet pogu Izvēlne.



PC21500—UN—03SEP15

Poga AutoTrac™ kontrollers

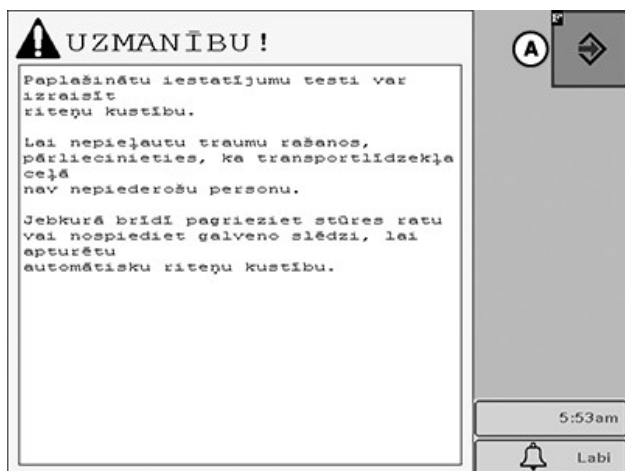
2. Atlasiet pogu AutoTrac™ kontrollers.



PC21501—UN—03SEP15

Izvēles taustiņš Rīklodziņš AutoTrac™

3. Atlasiet izvēles taustiņu Rīklodziņš AutoTrac™.



PC20294—25—16MAR16

A—Akceptēt

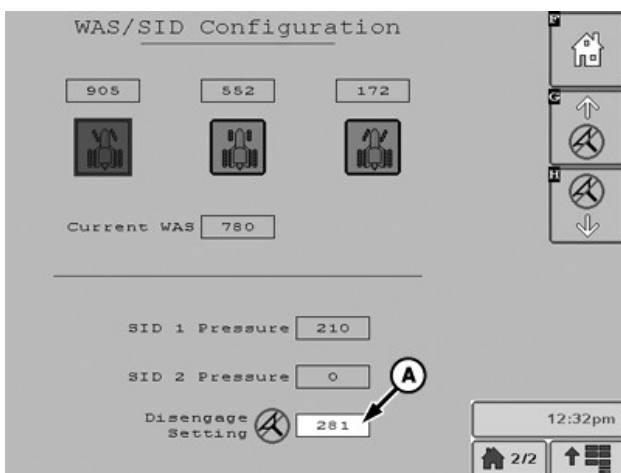
4. Izlasiet un akceptējiet (A) brīdinājuma ziņojumu, lai turpinātu ar lapu Papildus iestatījumi.



PC21522—UN—09SEP15

Izvēles taustiņš Stūrēšana

5. Atlasiet izvēles taustiņš Stūrēšana.



PC21539—UN—10SEP15

WAS/SID konfigurācija

A—Atspējošanas iestatījums

6. Palieliniet SID atspējošanas iestatījumu (A) par desmit punktiem.

7. Atkārtoti testējiet mašīnu.

RW00482,0000536-25-12SEP17

Traucējummeklēšana

Traucējummeklēšana

1. **AutoTrac™ kontrollers — Raven darba spējas testu** izmanto, lai novērtētu hidrauliskās stūres sistēmas un citu stūrēšanas elementu darba spējas. Veiciet darba spējas testu, ja tiek novērotas veiktspējas problēmas.
2. **Novērojamie simptomi** dod operatoram risinājumus, lai simptomus un radušās problēmas novērstu.
3. **AutoTrac™ kontrollera diagnostikas rādījumi** parāda svarīgu statistikas un sistēmas informāciju.
4. **AutoTrac™ sektora statuss un diagnostikas rādījumi** parāda pašreizējo prasību statusu, lai ekspluatētu AutoTrac™. Tas ir noderīgi, lai noteiktu, kāpēc AutoTrac™ neiespējas.
5. **AutoTrac™ kontrollers — Raven sistēmas informācija** parāda svarīgu statistikas un sistēmas informāciju.
6. **Apturēšanas kodi** sniedz informāciju un skaidro AutoTrac™ kontrollers — Raven apturēšanas kodus.
7. **AutoTrac™ izejas kodi un deaktivizācijas ziņojumi** skaidro un sniedz risinājumus izejas kodiem un deaktivizēšanas ziņojumiem, kad AutoTrac™ atspējas.
8. **Vadības trauksmes** skaidro trauksmes uz displeja, kas parādās kā pilnas lapas ziņojums.
9. **Diagnostikas adreses** skaidro, ko pārstāv katra diagnostikas adrese. Daudzi svarīgi iestatījumi tiek saglabāti kā diagnostikas adreses.
10. **Traucējumu diagnostikas kodi** skaidro, ko nozīmē katrs diagnostikas traucējumu kods un nodrošina problēmu novēršanas risinājumus katram jautājumam.

AL70325,00001B0-25-26NOV14

Traucējummeklēšana — Raven stūres kontrollers



Raven stūres kontrollera LED

PC21571—UN—11SEP15

LED displejs Elektroniskajā vadības blokā (ECU) rāda ierīces statusu. Ja gaismas nedeg ECU nesaņem strāvu.

ECU LED Statuss

Nosaukums	Statuss	Ziņojums
LOGISKA JAUDA (A)	Nepārtraukta	ECU saņem 12 V darba jaudu.
	Blāvs	Masas vada pārbaude.
	Izslēgts	ECU nesaņem 12 V darba jaudu.
HC SPRIEGUMS (B)	Nepārtraukta	ECU saņem augstas jaudas strāvu.
	Izslēgts	ECU nesaņem augstas jaudas strāvu.
MIKRO 1 Hz (C)	Mirgo	Lietošana
	Nepārtraukta	Pārprogrammēšana
CAN RX (D)	Mirgo	ECU saņēma CAN kopnes ziņojumus.
	Nepārtraukta	Pārprogrammēšana
CAN TX (E)	Mirgo	ECU pārsūta CAN kopnes ziņojumus.
	Nepārtraukta	Pārprogrammēšana
DIAG. 1 (F)	Nav apzīmējuma	Nav apzīmējuma
DIAG. 2 (G)	Nepārtraukta	CAN kopnes IZSLĒGTS stāvoklis.

RW00482,0000544-25-11SEP15

AutoTrac™ kontrollera darba spēju tests

PIEZĪME: AutoTrac™ kontrolieris darba spēju testu nevar veikt, ja AutoTrac™ kontrollers ir veiksmīgi kalibrēts.

AutoTrac ir Deere & Company preču zīme

Izmantojiet darba spēju testu tikai tad, ja ir parādījušies jautājumi ar veikspēju.

Darba spēju tests ir uzlabots testu, kuru izmanto, lai novērtētu mašīnas hidraulisko sistēmu. Izmantojiet šo testu, ja pēc kalibrēšanas slikta stūres veikspēja

turpinās un AutoTrac™ papildus iestatījumi tiek precīzi ieregulēti.



PC19784—UN—07JUL14

Galvenās izvēlnes poga

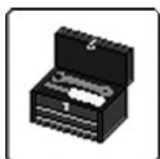
1. Atlasiet pogu Izvēlne.



PC21500—UN—03SEP15

Poga AutoTrac™ kontrollers

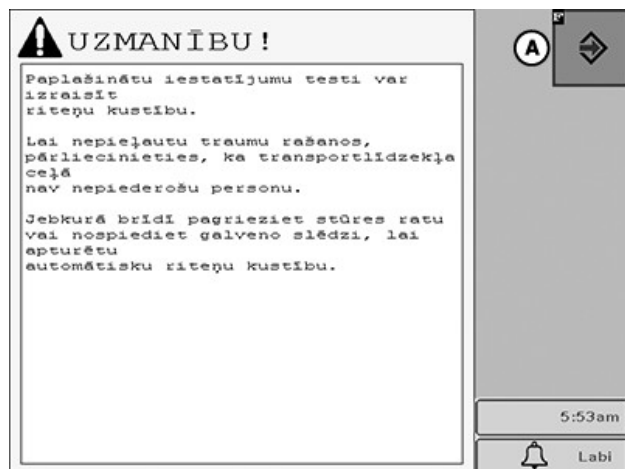
2. Atlasiet pogu AutoTrac™ kontrollers.



PC21501—UN—03SEP15

Izvēles taustiņš Rīklodziņš AutoTrac™

3. Atlasiet izvēles taustiņš Rīklodziņš. Parādās brīdinājuma ziņojums.



PC20294—25—16MAR16

A—Akceptēt

4. Izlasiet un akceptējiet (A) brīdinājuma ziņojumu, lai turpinātu ar lapu Papildus iestatījumi.



PC21519—UN—09SEP15

Izvēles taustiņš Darba spējas

5. Atlasiet izvēles taustiņu Darba spējas.

Soļa reaģēšanas tests

Soļa reaģēšanas tests, sākoties testam maina mērķa riteņu leņķi no aktuālās pozīcijas uz taisni uz priekšu (0 grādu). Soļa reaģēšanas tests sniedz norādi par mašīnas vadāmību.

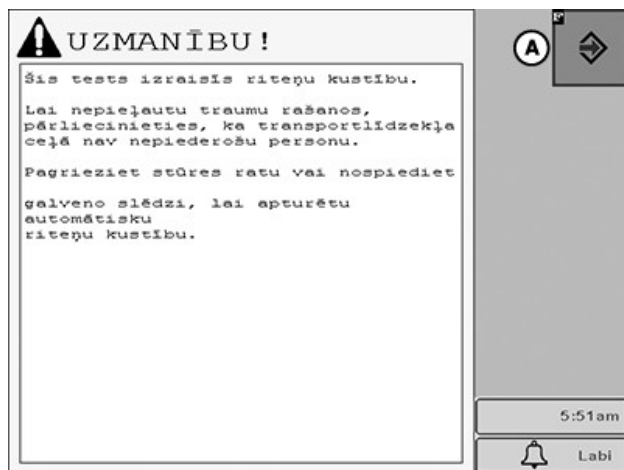
PIEZĪME: Veiciet testu uz cietas un līdzenas virsmas.



PC19793—UN—08JUL14

Izvēles taustiņš Soļa reaģēšanas tests

1. Atlasiet izvēles taustiņu Soļa reaģēšanas tests. Parādās brīdinājuma ziņojums.

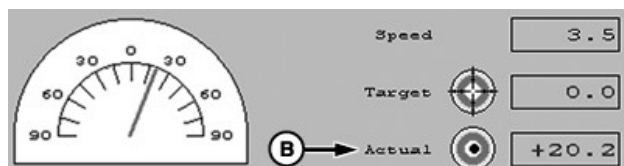


PC20296—25—16MAR16

Brīdinājuma ziņojums

A—Akceptēt

2. Izlasiet un akceptējiet (A) brīdinājuma ziņojumu, lai turpinātu ar Soļa reaģēšanas testu.
3. Brauciet ar mašīnu vienmērīgā ātrumā 4,0 km/h (2.5 mph) ar dzinēja ātrumu aptuveni 2 000 (+/-300 apgr./min).



PC21540—UN—10SEP15

Riteņu leņķis

B—Faktiskais Riteņu leņķis

4. Pagrieziet mašīnu tā, ka Faktiskais Riteņu leņķis (B) parāda +20 grādus (+/-0,3 grādi).



Poga Sākt

PC20040—UN—24SEP14

5. Atlasiet pogu Starts.

PIEZĪME: Kad ir atlasīta poga Sākt, AutoTrac™ kontrollers mēģinās vadīt mašīnu tā, ka faktiskais riteņu leņķis atgriežas uz 0 grādiem.

6. Pēc tam, kad mašīna ir atgriezies pie riteņu leņķa 0 grādiem, AutoTrac™ kontrollers ģenerē darba spēju testa rezultātus.

7. Atkārtojiet darba spēju testu ar faktisko riteņu leņķi, kas iestatīts -20 grādos (+/-0,3 grādi).

8. Testa rezultāti nedrīkst pārsniegt tabulā norādītās vērtības.

PC21541—UN—10SEP15

Darba spēju testa vērtības

C—Soļa lielums
D—Aiztures laiks
E—Pieauguma laiks
F—Stabilizācijas laiks
G—Pārsniegums

PIEZĪME: Soļa izmērs (B) riteņu leņķa faktiskā vērtība testa sākumā.

Mašīnas tips	Aiztures laiks (D)	Pieauguma laiks (E)	Stabilizācijas laiks (F)	Pārsniegums (G)
Kultūraugu rinda	0,250 sek.	1,500 sek.	1,750 sek.	2,5%
Šarnīrsavienojums	0,320 sek.	1,900 sek.	2,000 sek.	2,5%
Labības pļaujmašīna	0,450 sek.	1,400 sek.	3,000 sek.	45,0%

Soļa reaģēšanas testa rezultātu problēmu novēršana

PIEZĪME: Ja problēmu novēršana neatrisina darba spēju testa problēmas, sazinieties ar John Deere izplatītāju.

Aiztures laiks

Aiztures laiks ir laiks, kas nepieciešams, lai riteņu leņķis samazinās no sākotnējās iestatījuma par 0,5 grādiem traktoriem vai 5,0 grādiem labības pļaujmašīnām. Ja aiztures laiks neiztur testu:

- Pārbaudiet vai riteņu leņķa sensors darbojas pareizi.

- Pārbaudiet, vai riteņu leņķa sensora (WAS) sastāvdaļas trinas vai saskaras ar mašīnu.
- Pagrieziet lēnām stūres ratu un apskatiet faktisko riteņu leņķa rādījumu, darba spēju testa ekrānā.

PIEZĪME: Vērtība būtu vienmērīgi jāpieaug, kad pagriežas vienā virzienā un vienmērīgi jāsamazinās, kad pagriežas pretējā virzienā.

Vērtībai jāmainās pie visvieglākajām stūres kustībām.

- Pārbaudiet vai vadojuma kabeli nav vaļīgi, vai nav kailu vadu starp vadības bloku un riteņu leņķa sensoru.

PIEZĪME: Lai mainītu vārsta iestatījumus, atlasiet Rīklodziņš > Vārsta piedziņas konfigurācija.

Pieauguma laiks

Pieauguma laiks ir laiks, kas nepieciešams, lai ritenis leņķis būtu 0,5 grādu robežās no taisni uz priekšu. Ja pieauguma laiks neiztur testu:

- Pārbaudiet, vai WAS sastāvdaļas trinas vai saskaras ar mašīnu.
- Pārbaudiet visu hidraulisko komponentu pareizu uzstādīšanu; īpaši slodzes jutības šļūtenju slēgtā centra hidrauliskajai sistēmai.

Stabilizācijas laiks

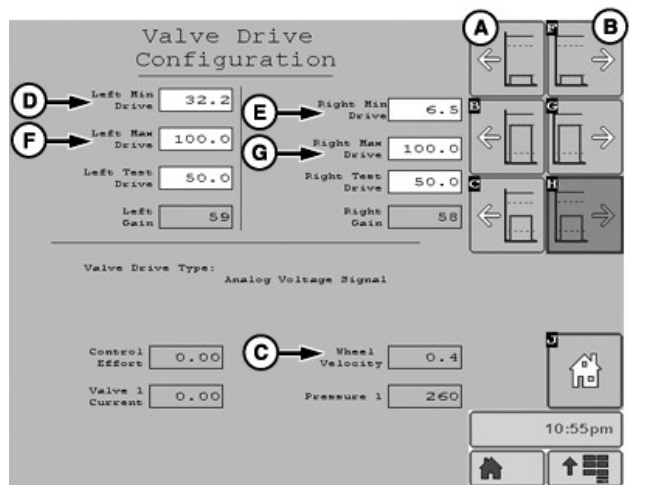
Stabilizācijas laiks ir laiks, kas nepieciešams, lai riteņu leņķis panāktu stabilitāti, mazāku par 0,33 grādiem no taisni uz priekšu. Ja stabilizācijas laiks neiztur testu:

- Pārbaudiet, ka riteņu leņķa sensors darbojas pareizi.
 - Pārbaudiet, vai WAS sastāvdaļas trinas vai saskaras ar mašīnu.
 - Pārbaudiet vai vadojuma kabeli nav vaļīgi, vai nav kailu vadu starp vadības bloku un riteņu leņķa sensoru.
 - Pagrieziet lēnām stūres ratu un apskatiet faktisko riteņu leņķa rādījumu, testa lapā.

PIEZĪME: Vērtība būtu vienmērīgi jāpieaug, kad pagriežas vienā virzienā un vienmērīgi jāsamazinās, kad pagriežas pretējā virzienā.

Vērtībai jāmainās pie vismazākajām stūres kustībām.

- Pielāgojiet vārstu iestatījumus, lai novērstu riteņu leņķa reaģēšanu. Minimāls vārsta iestatījums nosaka, cik agresīvi vārsts reaģē, kad vadības bloks mēģina veikt nelielu riteņa leņķa izmaiņu.



PC21505—UN—04SEP15

Vārsta piedziņas konfigurācija

- A—Impulss stūrēšanai pa kreisi
- B—Impulss stūrēšanai pa labi
- C—Riteņa lineārais ātrums
- D—Pa kreisi min. brauciens
- E—Pa labi min. brauciens
- F—Pa kreisi maks. piedziņa
- G—Pa labi maks. piedziņa

- Atlasiet un turiet kreiso vai labo Stūrēšanas impulsu (A vai B) un pārbaudiet Riteņu lineārā ātruma (C) statusu no 0 līdz 2 grādiem sekundē. Ja vērtība samazinās līdz 0, palieliniet min. piedziņu (D vai E). Ja vērtība nav mazāka par 2,

samaziniet maks. piedziņu (F vai G). Veiciet pielāgojumus ar soli 1 līdz 3. Kad riteņu leņķa reaģēšana darbojas pareizi, atkārtojiet testu.

Pārsniegums

Pārsnieguma procents ir maksimālais pārsniegums riteņu leņķa kļūdai pēc 0 grādu līnijas šķērsošanas. Ja pārsnieguma procenti neiztur testu:

- Pārbaudiet vai riteņa leņķa sensors darbojas pareizi.
 - Pārbaudiet, vai WAS sastāvdaļas trinas vai saskaras ar mašīnu.
 - Pārbaudiet vai vadojuma kabeli nav vaļīgi, vai nav kailu vadu starp vadības bloku un riteņu leņķa sensoru.
 - Pagrieziet lēnām stūres ratu un apskatiet faktisko riteņu leņķa rādījumu, testa lapā.

PIEZĪME: Vērtība būtu vienmērīgi jāpieaug, kad pagriežas vienā virzienā un vienmērīgi jāsamazinās, kad pagriežas pretējā virzienā.

Vērtībai jāmainās pie vismazākajām stūres kustībām.

- Pārkalibrējiet hidroliku, lai atjaunotu minimālos iestatījumus.

Frekvences reaģēšanas tests

Tikai John Deere izplatītajam jāveic frekvences reaģēšanas tests.

Tests, maks. plūsma pa kreisi un maks. plūsma pa labi

Tikai John Deere izplatītajam jāveic maks. plūsmas tests.

RW00482,0000537-25-13SEP17

Redzamie simptomi

Pazīme

AutoTrac™ kontrollers — Raven kalibrēšana neizdevās. Nav konstatēta stūres iekārtas ievades ierīce.

Problēma

Kalibrēšanas procedūra neizdevās. AutoTrac™ neiespējot.

Risinājums

Nodrošiniet, ka tiek izvēlēts pareizs hidrolikas uzstādīšanas veids (lauks vai rūpnīca).

Nodrošiniet, ka statuss stūres ievades ierīcei (SID) kalibrēšanas lapā mainās no neaktīvs līdz aktīvs, kad stūres rats ir pārvietots.

Pārbaudiet vadojuma kabelus no vadības bloka uz SID, vai tie nav bojāti vai ar atkailinātiem vadiem.

Pazīme	Problēma	Risinājums
Trūkst StarFire™ pogas.	Displejs nesazinās ar StarFire™ uztvērēju.	Pārbaudiet Displeja iestatījumus. (Skatiet Pārbaudiet displeja iestatījumus.)
AutoTrac™ kontrollers neaktivizējas. Autotrac™ neatsākas.	Parādās apstāšanās kods.	Lai noskaidrotu iemeslu, skatiet apstāšanās kodu sarakstu.
	Sistēmas stāvoklis, nerāda Gatavs.	Pabeidziet kalibrēšanu. (Plašāku informāciju, skatiet AutoTrac™ kontrollers — Raven kalibrēšana.)
AutoTrac™ kontrollers neparādās galvenajā izvēlnē.	Sistēma neatpazīst AutoTrac™ kontrolleri uz CAN kopnes.	Nodrošiniet, ka AutoTrac™ kontrollers ir pievienots pie GreenStar™ kabeļa un saņem strāvu. Pārbaudiet vai nav bojātu drošinātāju AutoTrac™ vadojuma kabelī. Pārbaudiet, ka terminatori ir savienoti.
Virzienu nevar noteikt.	Reljefa kompensācijas moduļa (TCM) programmatūra ir veca.	Atjaunojiet TCM programmatūru uz jaunāko versiju.
	Diferenciālās korekcijas tiek uztvertas.	Pārbaudiet diferenciālās korekcijas biežumu pie John Deere izplatītāja.
	Globālās pozicionēšanas sistēmas (GPS) signāls tiek uztverts.	Nodrošiniet skaidru skatu uz debesīm. Virziet mašīnu prom no šķēršļiem.
	AutoTrac™ kontrollers nenoteica virzienu pareizi.	Brauciet uz priekšu ar ātrumu, kas lielāks par 1,6 km/h (1 mph) un pagrieziet stūri vienā virzienā vairāk nekā par 45 grādiem.
Traktors iegūst vadības līniju, bet trajektorijas pa labi vai kreisi no līnijas.	AutoTrac™ kontrollerim ir noteicis sliktu riteņu leņķa sensora (WAS) kalibrēšanu un ir nepareizu WAS nobīdi.	Pārkalibrējiet riteņu leņķa sensoru un nodrošiniet, ka centra punkts precīzi atlasīts. (Plašāku informāciju, skatiet Riteņu leņķa kalibrēšana.)
AutoTrac™ kontrollers uzsākot trajektoriju ir nestabils.	Pārāk augsts apguves jutīgums.	Apguves jutīguma optimizēšana. (Skatiet Optimizēt AutoTrac™ kontrollera veiktspēju.)
AutoTrac™ kontrollerim nepieciešams pārāk ilgs laiks, lai uzsāktu nākamo trajektoriju.	Pārāk zems apguves jutīgums.	Apguves jutīguma optimizēšana. (Skatiet Optimizēt AutoTrac™ kontrollera veiktspēju.)

Pazīme	Problēma	Risinājums
Poga AutoTrac™ kontrollers pastāvīgi vijas rindā.	StarFire™ uztvērēja augstums vai priekšgals/aizmugure nepareizi iestatīti.	Ievadiet pareizus augstuma priekšgals/aizmugure izmērus. Veiciet Darba spēju testu. (Skatiet AutoTrac™ kontrollera darba spēju tests.)
	Ir agresīva šūpošanās kustība.	Optimizējiet līnijas jutīgumus. (Skatiet Optimizēt AutoTrac™ kontrollera veikspēju.)
	Ir lēna šūpošanās kustība.	Optimizējiet līnijas jutīgumus. (Skatiet Optimizēt AutoTrac™ kontrollera veikspēju.)
	StarFire™ uztvērēja montāžas virziena iestatījumi atšķiras no faktiskā montāžas virziena.	Pareizi saskaņojiet montāžas virzienu uztvērēja iestatījumos.
	AutoTrac™ kontrollers nenoteica virzienu pareizi.	Brauciet uz priekšu ar ātrumu, kas lielāks par 1,6 km/h (1 mph) un pagrieziet stūri vienā virzienā vairāk nekā par 45 grādiem.
	Irdena augsne.	Pievienojiet balastu (skatiet rekomendācijas mašīnas specifikācijās).
Ir pārmērīga stūres un riteņu kustība.	Stūres rata kustība ir pārspīlēta.	Noregulējiet stūrēšanas reaģēšanas vērtību un līnijas jutīgumus. (Skatiet Optimizēt AutoTrac™ kontrollera veikspēju.) Veiciet Darba spēju testu. (Skatiet AutoTrac™ kontrollera darba spēju tests.)
Poga AutoTrac™ kontrollers brauc pa līknes iekšpusi vai ārpusi.	Pārāk augsts vai zems līknes jutīgums.	Līknes jutīguma optimizēšana (Skatiet, Optimizēt AutoTrac™ kontrollera veikspēju.).
AutoTrac™ kontrollers — Raven kalibrēšana neizdevās.	Nepietiekama platība, lai pabeigtu kalibrēšanu bez apstāšanās.	Pārliecinieties ka mašīnai ir pietiekama platību, lai pabeigtu kalibrēšanu.
	Stūres rats pagriezts, lai izvairītos no šķēršļiem.	Pārliecinieties ka platība ir bez šķēršļiem.
	Operators veicis nepareizas ievades.	Sāciet kalibrēšanas procesu no jauna. Pārbaudiet operatora ievades.
	Riteņa leņķa sensors (WAS) nereaģē.	Pārbaudiet vai WAS vadojuma kabeļa savienojumi nav bojāti vai netīri.

Pazīme	Problēma	Risinājums
Manuālā stūrēšana ir stīva vai vajīga braukšanas laikā.	Elektrohidrauliskais (EH) vārsts nereaģē.	Pārbaudiet vai EH vārsta vadojuma kabeļa savienojumi nav bojāti vai netīri.
	Mašīna aparatūras kļūme.	Sazinieties ar John Deere izplatītāju.
	Uzstādīšana ir nepareiza.	Sazinieties ar John Deere izplatītāju.
	Bloķētāja vārsts varētu būt kļūdīties.	Pārbaudiet vai nav bojājumu, vai hidrolikas noplūdes bloķētāja vārstā, nipeļos un šļūtenēs.
		Pārbaudiet vai nav bojāti savienotāji un kabeļi.
	Stūrēšana ir stingra.	Pārkalibrējiet hidroliko sistēmu. Mašīnas raksturlielumus var ietekmēt temperatūras izmaiņas visas dienas laikā. Pārbaudiet griezes momentu specifikācijas. (Skatiet labības pļaujmašīnas Operatora rokasgrāmatu.)
Slikta AutoTrac™ kontrollera veiktspēja.		Nodrošiniest sastāvdaļu pareizu uzstādīšanu.
	Stūrēšana ir vajīga.	Pārkalibrējiet hidroliko sistēmu. Mašīnas raksturlielumus var ietekmēt temperatūras izmaiņas visas dienas laikā. Pārbaudiet griezes momentu specifikācijas. (Skatiet labības pļaujmašīnas Operatora rokasgrāmatu.)
	AutoTrac™ kontrollera papildus iestatījumi ir iestatīti nepareizi.	Pielāgojiet stūrēšanas reaģēšanas vērtību. (Skatiet Optimizēt AutoTrac™ kontrollera veiktspēju.)
		Pirms optimizēšanas nodrošiniest, ka AutoTrac™ iestatījumi ir noklusējuma vērtības.
		Veiciet Darba spēju testu. (Skatiet AutoTrac™ kontrollera darba spēju tests.)
	Mašīnas tips ir nepareizi iestatīts.	Pārkalibrēt sistēmu. Kalibrēšanas procedūras laikā, atlasiet pareizo mašīnas tipu. (Skatiet AutoTrac™ kontrollers — Raven kalibrēšana.)

Pazīme	Problēma	Risinājums
	Stūrēšana ir stingra.	Pārkalibrējiet hidraulisko sistēmu. Mašīnas raksturlielumus var ietekmēt temperatūras izmaiņas visas dienas laikā. (Skatiet AutoTrac™ kontrollers — Raven kalibrēšana.)
	Stūrēšana ir vaļīga.	Pārbaudiet griezes momentu specifikācijas. (Skatiet labības pļaujmašīnas Operatora rokasgrāmatu.)
		Pārkalibrējiet hidraulisko sistēmu. Mašīnas raksturlielumus var ietekmēt temperatūras izmaiņas visas dienas laikā. (Skatiet AutoTrac™ kontrollers — Raven kalibrēšana.)
		Pārbaudiet griezes momentu specifikācijas. (Skatiet labības pļaujmašīnas Operatora rokasgrāmatu.)
AutoTrac™ atspējojas izmantošanas laikā bez riteņu pagriešanas.	Pārāk zemi SID atspējošanas iestatījums.	Palieliniet SID atspējošanas iestatījumu. (Papildus informāciju, skatiet Stūres iekārtas ievades ierīces (SID) atspējošanas regulēšana.)

RW00482,0000538-25-13SEP17

AutoTrac™ kontrollera diagnostikas rādījumi



Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15



Izvēles taustiņš Diagnostika

PC20267—UN—14NOV14

1. Atlasiet pogu Izvēlne.

3. Atlasiet izvēles taustiņu Diagnostika.

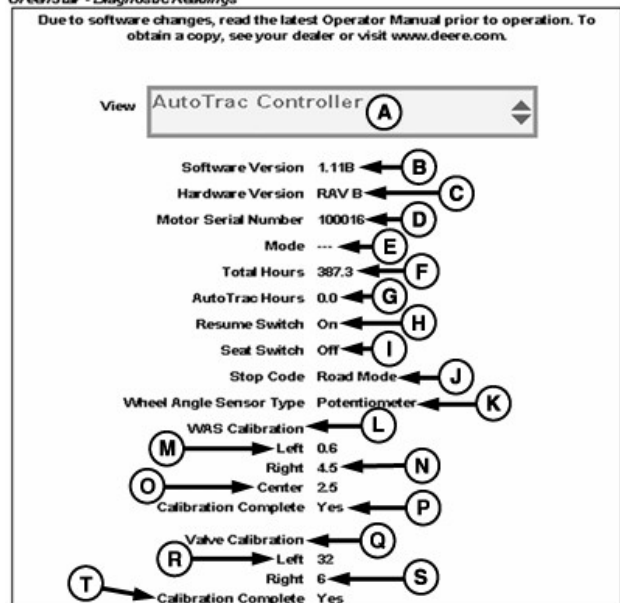


Poga GreenStar™ 3 Pro

PC17340—UN—24OCT13

2. Atlasiet pogu GreenStar™.

GreenStar - Diagnostic Readings



PC21726—UN—13OCT15

Diagnosticas rādījumi — AutoTrac™ kontrollera skats

A—Nolaižamā izvēlne Skats

4. Nolaižamajā izvēlnē Skats (A), atlasiet AutoTrac™ kontrolleri.

AutoTrac™ kontrollera skata displejs:

- Programmatūras versija (B) — vadības bloka programmatūras versija.
- Aparatūras versija (C) — aparatūras detaļas numurs.
- Sērijas numurs (D) — vadības bloka sērijas numurs.
- Režīms (E) — AutoTrac™ statuss vadības blokā. Statuss atbilst AutoTrac™ statusa sektoram.

---	0 no 4 daļām
Atspējots	1 no 4 daļām
Atspējots	2 no 4 daļām
Iespējots	3 no 4 daļām
Aktīvs	4 no 4 daļām

(Skatiet AutoTrac™ statusa sektora diagnostikas rādījumus.)

- Kopējās stundas (F) — stundu skaits ar ieslēgtu vadības bloku.
- AutoTrac™ stundas (G) — stundu skaits ar iespējotu AutoTrac™ vadības blokā.
- Atsākšanas slēdzis (H) — statuss, slēdzim Atsākt. Atlasiet slēdzi Atsākt un pārbaudiet funkcionalitāti.
- Sēdekļa slēdzis (I) — sēdekļa slēdža statuss. Pārbaudiet funkcionalitāti, sēžot sēdekļī.
- Apstāšanās kods (J) — pēdējās apstāšanās kods.

(Plašāku informāciju, skatiet AutoTrac™ kontrollera apstāšanās kodu.)

- Riteņa leņķa sensora (WAS) tips (K)
- WAS kalibrēšana (L) — parāda vērtības:
 - Pa kreisi (M): 0,1–1
 - Pa labi (N): 4–4,8
 - Centrs (O): 2–3
- Kalibrēšana pabeigta (P) — WAS kalibrēšanas statuss. Ja statuss ir Nē, kalibrējiet WAS.
- Vārsta kalibrēšana (Q) — parāda vērtības:
 - Pa kreisi (R)
 - Pa labi (S)
- Kalibrēšana pabeigta (T) — vārsta kalibrēšanas statuss. Ja statuss ir Nē, kalibrējiet vārstu.

HC94949,0000985-25-13SEP17

AutoTrac™ statusa sektora diagnostikas rādījumi



Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15

1. Atlasiet pogu Izvēlne.



Poga GreenStar™ 3 Pro

PC17340—UN—24OCT13

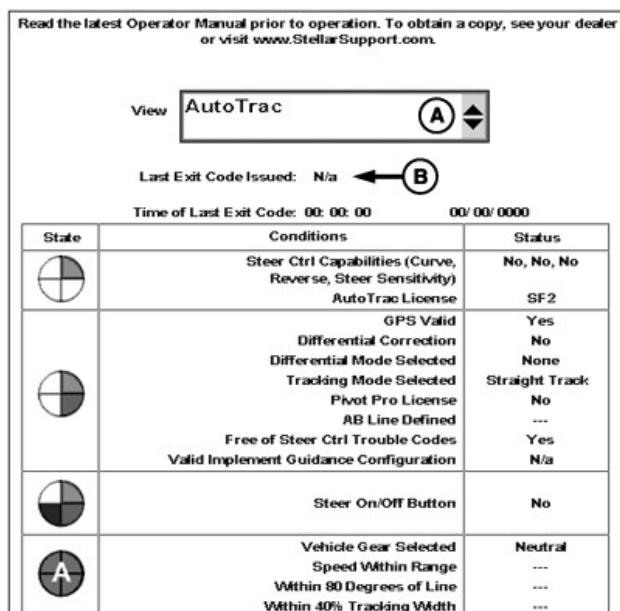
2. Atlasiet pogu GreenStar™.



Izvēles taustiņš Diagnostika

PC20267—UN—14NOV14

3. Atlasiet izvēles taustiņu Diagnostika.



PC20269—UN—14NOV14

Diagnostikas rādījumi — AutoTrac™ skats

A—Nolaižamā izvēlne Skats
B—Pēdējās izejas kods izdots

4. Nolaižamajā izvēlnē Skats (A), atlasiet AutoTrac™.

AutoTrac™ Skats parāda statusu izvirsītājiem nosacījumiem katram sektora stāvoklim.

Sektora stāvoklis	Nosacījumi
1 daļa no 4	Stūres kontrollera iespējas (līkne, atpakaļgaita un stūres jutīgums) AutoTrac™ licence
2 daļas no 4	Derīga Globālā pozicionēšanas sistēma (GPS) Diferenciālā korekcija Diferenciālais režīms atlasīts Sekošanas režīms atlasīts Pivot Pro licencēts AB līnija definēta Nepastāv stūres kontroles kļūdu kodi Derīga agregāta vadības konfigurācija
3 daļas no 4	Poga Stūrēšana ieslēgta — Izslēgta
4 daļas no 4	Atlasīts mašīnas pāresums Ātrums diapazona robežās 80 grādu robežās no līnijas 40% robežās no trajektorijas platuma

Ja AutoTrac™ atspēojas, pārbaudiet pēdējo izejas kodu (B). Ja AutoTrac™ neiespēojas, pārbaudiet vai ir izpildīti nosacījumi pirmajās 3 sektoru daļās.

AL70325,00001B2-25-13SEP17

AutoTrac™ kontrollers — Raven sistēmas informācija



Poga Izvēlne

PC19784—UN—07JUL14

1. Atlasiet pogu Izvēlne.



Poga AutoTrac™ kontrollers

PC19785—UN—07JUL14

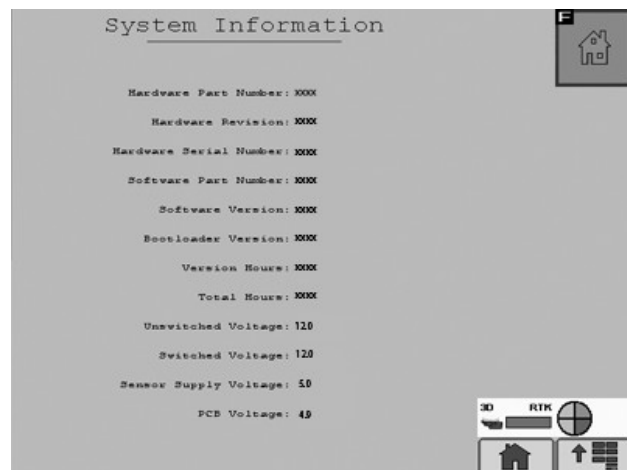
2. Atlasiet pogu AutoTrac™ kontrollers.



Izvēles taustiņš Informācija

PC20291—UN—17NOV14

3. Atlasiet izvēles taustiņu Informācija.



PC20329—UN—25NOV14

Sistēmas informācija parāda AutoTrac™ kontrollera informāciju tādu, kā programmatūras versija un darbības spriegumus. Ja sprieguma nav, pārbaudiet visus savienojumus.

AL70325,00001B3-25-28AUG17

AutoTrac™ kontrollers — Raven apstāšanās kodi



Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15

1. Atlasiet pogu Izvēlne.



Poga GreenStar™ 3 Pro

PC17340—UN—24OCT13



Izvēles taustiņš Diagnostika

PC20267—UN—14NOV14

2. Atlasiet pogu GreenStar™.

3. Atlasiet izvēles taustiņu Diagnostika.

4. Nolaizamajā izvēlnē Skats (A), atlasiet AutoTrac™ kontrolleri.

Var tikt parādīti sekojoši apstāšanās kodi.

Apstāšanās kods	Apraksts	Risinājums
Nav koda	Vel nekas netika pārbaudīts.	Nav koda. Sistēma ir gatava.
Nepareizs pārnese	transmisija atrodas stāvvietas pozīcijā.	Ievietojiet transmisiju pārnese uz priekšu.
Tiek parādīts DTC	Traucējumu diagnostikas kods (DTC) ir aktīvs.	Pārbaudiet DTC un atbilstošās problēmas.
Aizst. vadības sistēma ir aktīva	Aizstājēja vadības sistēma ir aktīva.	Izslēdziet vai atinstalējiet aizstājēja vadības sistēmu.
Komandas ziņojuma noilde	Automatizācijas ziņojuma noilde.	Displejs ziņojums nav saņemis pēc 4 reizi atkārtojuma.
Autor. nav apstiprināta	Autorizācija nav apstiprināta.	Autorizācijas neapstiprināšana vai pieprasījuma taimauts startējot.
Eļļas temperatūra pārāk zema	Eļļas temperatūra zem robežvērtības.	Ļaujiet eļļas temperatūrai paaugstināties.
Diagnostikas režīms	Stūres vadības bloks ir diagnostikas režīmā.	Dodieties uz Vadība > cilne Skats. Kamēr tiek rādīta diagnostikas lapa, vadības sistēma nedarbojas.
CTRL stāvoklis	Nesavietojams kontrollera stāvoklis.	Mašīna nav darba stāvoklī, piemēram, atslēgta ieslēgta un dzinējs izslēgts, izslēgšanas vai startēšanas stāvoklis.
Saņemti nepareizi atsākšanas dati	Stūres vadības bloks nosūtījis sliktus datus atsākšanas slēdzim.	Pārbaudiet pareizi uzstādīts atsākšanas slēdzis. Pārbaudiet atsākšanas slēdža vadojumu.
Liekuma neatbilstība	Riteņu leņķa sensoru (WAS) rādījumi nesakrīt ar mašīnas kursa novirzes pakāpi.	Pārbaudiet riteņu leņķa sensora uzstādīšanu. Pievienojiet balastu mašīnai, ja mašīna ir nestabila.
Drošība nav apmierinoša	Drošība nav apmierinoša.	Drošības pārbaudes pēc startēšanas nav apmierinošas. Atjauniniet programmatūru ar jaunāko versiju un veiciet atkārtotu ieslēgšanu.
Aut. nogaida	Autorizēšana nogaida.	Autorizēšana tagad netiek garantēta.
Saņemti slikti sēdvietas dati	Stūres vadības bloks nosūtījis sliktus datus no sēdekļa slēdža.	Pārbaudiet pareizi uzstādīts sēdekļa slēdzis.
Agregāta īstenota vadība	AutoTrac™ tiek deaktivizēts ar displeju.	Mēģinājums iespējot AutoTrac™. Ja problēma joprojām pastāv, apskatiet diagnostikas lapā pēdējo displeja izejas kodu.
Globāla apstāšanās	Notikusi kritiska sistēmas kļūme.	Apstādiniet un restartējiet mašīnu.
Stūres rats kustas	Stūres rats ir ticis kustināts.	Ja stūres rats nekustējās, palieliniet SID atspējošanas iestatījumu.
Piekluves pārvaldnieks bloķēts	Piekluves pārvaldnieks bloķēts.	Piekluves pārvaldnieka iestatījumi bloķē piekļuvi. Mainiet Piekluves pārvaldnieka iestatījumus.
RSC kļūme	Stūres vadības kļūmes pietiekami smagas, lai atspējotu AutoTrac™.	Izslēdziet un ieslēdziet traktora barošanu.
Nav pieejami	Nav pieejams vai nav uzstādīts.	Pārskatiet aparatūras uzstādīšanu.

RW00482.000053B-25-28AUG17

AutoTrac™ izejas kodi un deaktivizēšanas ziņojumi

Atlasiet Izvēlne > GreenStar™ > Diagnostikas > no nolaižamā lodziņa Skats AutoTrac™. Var tikt parādīti sekojoši Izejas kodi.

Atlasiet Izvēlne > GreenStar™ > Vadība > cilne Skats. Var tikt parādīti sekojoši deaktivizācijas ziņojumi.

Katru reizi, kad AutoTrac™ ir deaktivizēts, parādās teksts, kas norāda uz deaktivizēšanas iemeslu. Ziņojumi tiek parādīti arī tad, ja AutoTrac™ nav aktīvs. Deaktivizēšanas ziņojums parādās uz 3 sekundēm un tad pazūd.

Izejas kods	Deaktivizēšanas ziņojums	Apraksts	Risinājums
Nav	Nav	Vel nekas netika pārbaudīts.	Sāknēšanas kods. Sistēma nav pārbaudījusi kļūdas.
Pārāk mazs riteņu ātrums	Ātrums pārāk mazs	Mašīnas ātrums pārāk lēns, lai izmantotu AutoTrac™.	Palieliniet ātrumu virs 0,5 km/h (0.3 mph).
Pārāk liels riteņu ātrums	Ātrums pārāk liels	Mašīnas ātrums pārāk liels, lai izmantotu AutoTrac™.	Samaziniet ātrumu platformai zem robežas. Traktors — 30 km/h (18.6 mph) Labības plaujmašīna — 19,3 km/h (12 mph) Atpakaļgaitas ātrums tikai kultūraugu rindas traktoriem — 10 km/h (6 mph)
Trajektorija mainīta	Trajektorijas numurs ir mainīts	Mainījies trajektorijas numurs.	Izlīdziniet mašīnu uz vajadzīgās trajektorijas un nospiediet atsākt.
Zaudēts duālais GPS	Nepareizs GPS signāls	Zaudēts SF1, SF2 vai RTK signāls.	Izveidojiet signālu.
RSC kļūme	Stūres kontrollera kļūme	Stūres vadības kļūmes pietiekami smagas, lai atspējotu AutoTrac™.	Izslēdziet un ieslēdziet traktora barošanu.
LABI	Nav	Pēdējais stāvokļa atjauninājums bija veiksmīgs.	
PT ir izslēgts	Nav	Sekošana nav ieslēgta.	Izslēdziet sekošanu Vadības iestatījumi > Sekošanas režīms.
Stūres rats	Stūres rats tiek kustināts	Stūres rats ir ticis kustināts, lai deaktivizētu AutoTrac™.	Nospiediet slēdzi Atsākt, lai atkārtoti aktivizētu AutoTrac™. Ja stūres rats nekustējās, palieliniet SID atspējošanas iestatījumu.
Kursa kļūda	Kursa kļūda pārāk liela	Kursa kļūda ir ārpus diapazona.	Izlīdziniet mašīnu kursa robežās: • 80° zem 6 mph • 45° virs 6 mph
Sāniska kļūda	Trajektorijas novirzes kļūda pārāk liela	Sāniskā kļūda ir ārpus diapazona.	Izlīdziniet mašīnu sāniskās robežas (40% robežas no trajektoriju atstarpes).
Nav TCM	Nav TCM korekcijas	Vai nu reljefa kompensācijas moduļa (TCM) nav vai tas ir izslēgts.	Ieslēdziet TCM vai uzstādiet TCM.
Galvenais slēdzis	Ceļa režīms	Mašīnas galvenais slēdzis ir izslēgts.	Iestatiet statusa slēdzi pozīcijā ieslēgts.
Atpakaļgaitas noildze	Atpakaļgaitas noildze	Atpakaļgaitas taimauts (ilgāks nekā 45 sekundes).	Izslēdziet ātrumu kustībai uz priekšu, pirms atsākt atpakaļgaitu.
Nepareizs virziens	Transportlīdzeklis nepārvietojas virzienā uz priekšu	Mašīna nebrauc virzienā uz priekšu.	Lai aktivizētu, mašīnai jāatrodas pārnēsā uz priekšu.
Saņemti nepareizi atsākšanas dati	Atsākšanas slēdža kļūda	Raven stūres kontrollers (RSC) nosūtījis sliktus datus atsākšanas slēdzim.	Sazinieties ar John Deere izplatītāju.
Nezināms virziens	Nezināms virziens	Nezināms virziens.	Brauciet uz priekšu ātrāk nekā 1,6 km/h (1 mph) un pagrieziet

Traucējummeklēšana

Izejas kods	Deaktivizēšanas ziņojums	Apraksts	Risinājums
			stūres ratu par vairāk nekā 45°.
Liekuma neatbilstība	Līkne pārāk asa	Liektas trajektorijas rādiuss ir ciešāks nekā pieļauj AutoTrac™.	Ciešas liektas līknes izbrauciet manuāli.
Saņemti slikti sēdvietas dati	Nav sēdekļi	RSC sūta sliktus datus no sēdekļa slēdža.	Operators sēdekļi vai nospiediet slēdzi Atsākt, lai atiestatītu aktivitātes monitora taimeru. Ja netiek novērsts, sazinieties ar John Deere izplatītāju.
Slikti Riteņu bāzes dati	Nav	RSC sūta sliktus riteņu bāzes datus.	Slikti riteņu bāzes dati mašīnas klasei. Lai iegūtu jaunāko stūres kontrollera programmatūru, sazinieties ar John Deere izplatītāju vai kvalificētu apkopes speciālistu.

AE77568,00001B5-25-26FEB16

Vadības brīdinājumi

ACI sakaru kļūda	Nav sakaru ar transportlīdzekļa stūres kontrolleri (stūres kontrollers). Pārbaudiet mašīnas diagnostikas kodus un sazinieties ar John Deere izplatītāju.
Pagrieziena prognozētājs ieslēgts	Pagrieziena prognozētājs ir IESLĒGTS. Lietojiet izvēles rūtiņu, lai to IZSLĒGTU
AutoTrac deaktivizēts	AutoTrac sistēma deaktivizējas, kad operators ir ārpus sēdekļa ilgāk nekā 5 sekundes
AutoTrac	Operators ir atbildīgs par izvairīšanos no sadursmēm. IZSLĒDZIET AutoTrac pirms uzbraukšanas uz autoceļa.
Datu kartes problēma!	Datu karte ir jāievieto kompaktās zibatmiņas dzinī noslēdzot aizvaru, lai lietotu GreenStar2 Pro lietojumus.
Nav iestatīšanas datu!	Iestatīšanas dati GreenStar2 Pro lietojumiem nav atrodami uz datu kartes. GreenStar2 Pro lietojumi nav pieejami, kamēr datu karte ar iestatīšanas datiem ir ievietota
AutoTrac stūres kontrollera programmatūra nav savietojama	Sazinieties ar savu John Deere izplatītāju stūres kontrollera atjaunināšanai.
Sakaru kļūda	Sakaru problēma ar kontrolleri. Pārbaudiet savienojumus ar kontrolleri.
Atrasts mobilais procesors	CAN kopnē konstatēts mobilais procesors. GreenStar lietotne ir atspējota. Noņemiet mobilo procesoru un izslēdziet, ieslēdziet barošanu, lai iespējotu GreenStar lietojumu.
GPS sakaru problēma	Nav sakaru ar GPS uztvērēju. Pārbaudiet savienojumu ar GPS uztvērēju.
Sekošana neprecīza	GPS uztvērējs jāiestata, lai tas ziņotu ar 5 Hz izvades vērtību. Apstipriniet GPS uztvērēja iestatījumus un izmainiet izvadi uz 5 Hz.
Nederīga robeža	Ir ierakstīta nederīga robeža. Jūs varat turpināt ierakstīšanu vai notīrīt aktuālo robežu un atkal sākt ierakstīšanu.
Aktivizēšanas kļūda	Nederīgs aktivizēšanas kods. Lūdzu, ievadiet atkārtoti aktivizēšanas kodu.
Nederīgs filtrs	Visi lauki, kurus nepieciešams aizpildīt, pamatojoties uz izvēlēto kopsummu veidu, nav aizpildīti.
Karodziņi no tās pašas izvēles	Izvēlēti vienāda nosaukuma un režīma karodziņi.
Nosaukums jau pastāv	Nosaukums, kuru jūs ievadījāt, jau pastāv šajā sarakstā. Lūdzu, ievadiet jaunu nosaukumu.

Trauksmes signāli

GPS sakaru problēma	Nav sakaru ar GPS uztvērēju. Pārbaudiet savienojumu uz GPS uztvērēja un atkārtojiet darbību vēlreiz.
Liektas trajektorijas atmiņa ir pilna	Pieejamā iekšējā atmiņa liektai trajektorijai ir pilna. Lai turpinātu darbības ar liektu trajektoriju, datiem jābūt notīrītiem. Izdzēsiet liektas trajektorijas datus no sistēmas
AutoTrac atspējots	AutoTrac SF1 licence nespēj darboties ar pašreizējo StarFire programmatūru. Lai AutoTrac darbotos, atjaunojiet StarFire programmatūru.
AutoTrac atspējots	AutoTrac SF1 licence nevar darboties, ja SF2 korekcijas ir ieslēgtas. Lai AutoTrac darbotos, izslēdziet SF2 korekcijas.
Licences problēma	Nav derīgas licences izvēlētajam sekošanas režīmam. Jāizvēlas iepriekšējais sekošanas režīms.
Nosaukuma dublēšanās	Nosaukums jau pastāv. Izvēlieties citu nosaukumu.
Liektas trajektorijas ierakstīšana	Notiek liektas trajektorijas ierakstīšana. Nevar veikt darbību, jo ierakstīšana ir izslēgta.
Riņķa definīcijas problēma	Veicot riņķa definīciju, radās iekšēja kļūda. Pārdefinējiet riņķi.
Riņķa definīcijas problēma	Sakari ar GPS uztvērēju tika zaudēti riņķa definēšanas laikā. Pārdefinējiet riņķi, kad sakari tiek atjaunoti.

Riņķa definīcijas problēma	Centra punkts ir pārāk tālu. Izvēlieties citu centra punktu.
A-B līnijas definīcijas problēma	Notika iekšēja kļūda A-B līnijas definīcijā. Pārdefinējiet A-B līniju.
A-B līnijas definīcijas problēma	Iestājās taimauts A-B līnijas definīcijas laikā. Pārdefinējiet A-B līniju.
A-B līnijas definīcijas problēma	A un B punkti A-B līnijā ir pārāk tuvu. Atkārtotiet darbību atkal.
Pazuda GPS robežu ierakstīšanas laikā	GPS pazuda robežu ierakstīšanas laikā. Punkta reģistrēšanu var atsākt, kad GPS signāls atgriežas. Tas var izveidot neprecīzas robežas.
Datu karte pilna	Izlādējiet un izdzēsiet datu karti vai ievietojiet jaunu datu karti.
Datu karte 90% pilna	Izlādējiet un izdzēsiet datu karti vai ievietojiet jaunu datu karti.
Nav atmiņas	Liekai trajektorijai nav pieejama atmiņa. Izlādējiet un izdzēsiet datu karti vai ievietojiet jaunu datu karti.
Maz atmiņas	Liekai trajektorijai maz atmiņas. Izlādējiet un izdzēsiet datu karti vai ievietojiet jaunu datu karti.
Nav atmiņas	Taisnai trajektorijai nav pieejama atmiņa. Izlādējiet un izdzēsiet datu karti vai ievietojiet jaunu datu karti.
Nav atmiņas	Riņķa trajektorijai nav pieejama atmiņa. Izlādējiet un izdzēsiet datu karti vai ievietojiet jaunu datu karti.
Riņķa definīcijas problēma	Attālums no transportlīdzekļa līdz centra punktam ir lielāks par 1 jūdzi. Izvēlieties citu centra punktu vai brauciet citu apli.
Visas kopsummas uz nulli	Jūs nolēmāt iestatīt uz nulli visas kopsummas izvēlētajam filtram.
Izvēlēts nepareizs RS232 kontrollera modelis	RS232 kontrollers izvēlēts nepareizi. Lūdzu, pārbaudiet un ievadiet vēlreiz ražotāja un modeļa numuru.
Instrukcijas kļūda	Kontrolleris nav iestatīts, lai apstiprinātu instrukcijas.
Instrukcijas kļūda	Kontrolleris ir iestatīts, lai apstiprinātu instrukcijas. Nav izvēlēta kontrollera instrukcija.
Instrukcijas kļūda	Instrukcijas vērtība ir ārpus kontrollera diapazona.
Kontrollera mērvienības kļūda	Kontrolleris darbosies tikai, lietojot metriskās mērvienības.
Kontrollera mērvienības kļūda	Kontrolleris darbosies tikai, lietojot angļu (ASV) mērvienības.
Kontrollera mērvienības kļūda	Kontrolleris darbosies tikai, lietojot metriskās vai angļu (ASV) mērvienības.
Kontrollera darbības kļūda	Izvēlēta nepareiza darbība kontrollerim.
Instrukcijas brīdinājums	Ārpus lauka instrukcijas vērtība tiek šobrīd pielietota.
Instrukcijas brīdinājums	Noticis GPS signāla zudums. Zudusī GPS instrukcijas vērtība tiek pašreiz pielietota.
Instrukcijas brīdinājums	Kontrolleris neatbalsta izvēlēto instrukciju.

INFO

CF86321,0000333-25-23MAY11

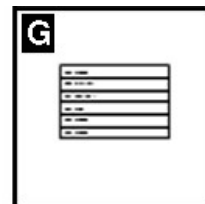
AutoTrac™ kontrolleris — Raven diagnostikas adreses

Diagnostikas adreses



Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15



Izvēles taustiņš Diagnostikas adreses

PC8668—UN—05AUG05

1. Atlasiet pogu Izvēlne.



Taustiņš Ziņojumu centrs (ar Info ikonu)

PC8655—UN—05AUG05

2. Atlasiet pogu Ziņojumu centrs.

3. Atlasiet izvēles taustiņu, Diagnostikas adreses. Tiek parādīts vadības bloku saraksts un tiek vadības bloki ar traucējumu diagnostikas kodiem.

Atsevišķiem vadības blokiem var piekļūt atlasot pogu levade, lai redzētu attiecīgā vadības bloka kodus.

Lai apskatītu AutoTrac™ kontrollera — Raven kodus, atlasiet ACI.001 agregātu no ierīces nolaižamās izvēlnes.

Kodi var tikt parādīti visiem vadības blokiem, atlasot pogu Rādīt visu un atlasot pogu levade. Lai palīdzētu diagnosticēt mašīnas problēmas, paziņojiet kodus savam John Deere izplatītājam.

AutoTrac ir Deere & Company preču zīme

Turpmākie diagnostikas kodi ir raksturīgi AutoTrac™ kontrollerim — Raven.

Diagnostikas adrese	Apraksts
001	Atsaukt traucējuma kodus
003	ELX (displejs) spriegums
004	Akumulatora spriegums
005	5 V regulatora spriegums pie regulatora
008	LS spiediena sensora spriegums
009	LS spiediena sensora, izmērītais spiediens kPa
010	WAS vai žiro sensora spriegums
013	WAS kalibrētais centra spriegums
014	WAS kalibrētais spriegums, pilnībā pa kreisi
015	WAS kalibrētais spriegums, pilnībā pa labi
016	WAS Faktiskais riteņu leņķis
019	GPS ātrums
023	Maks. plūsmas vērtības tests
025	Slēgta kontūra Soļa reaģēšanas tests
031	Pielāgojams parametrs — vadošais kurss
037	AutoTrac™ agresivitāte
048	Pielāgojams parametrs — iekšējā loka pastiprinājums
051	Pielāgojams parametrs — kursa pastiprinājums
052	Pielāgojams parametrs — izliekuma jutīgums
053	Pielāgojams parametrs — uzsākšanas jutīgums
054	Pielāgojams parametrs — sāniskais pastiprinājums
056	“AutoTrac” stundas
060	“AutoTrac” izejas kods
061	Stūres slēdzis — atsākšanas slēdzis — AutoTrac™ stāvoklis
062	Paralēlā sekošana — magnētiskā karte ievietota — TCM stāvoklis
063	Sēdekli, trajektorijas numurs un GPS statuss
065	Sāniska kļūda
067	Kursa kļūda
071	Sāniska kļūda, akumulators
076	Inženiertehniskā diagnostika iespējota vai atspējota
077	Faktiskais izliekums
078	Mērķa izliekums
079	Kursa novirzes pakāpe
080	Iekšējā loka pastiprinājums proporcionāls
081	Iekšējā loka pastiprinājums integrāls
082	Iekšējā loka pastiprinājuma līkne
083	Iekšēja loka filtrētā konstante 1
084	Iekšēja loka filtrētā konstante 2
085	Vārsta kreisās puses pastiprinājums
086	Vārsta labās puses pastiprinājums
087	Vārsta kreisās puses nejūtīgā zona (%)
088	Vārsta labās puses nejūtīgā zona (%)
089	Signāls vārstam (%)
090	Vārsta strāvas patēriņš (padeves līnija) (mA)
091	2. spiediena sensora spriegums
092	2. spiediena devējs (kPa)
093	Spiedienu starpība (kPa)
110	Stūres ignorēšanas iestatījums — SID atspējo spiediena iestatījumu (kPa)
112	Vārsta kreisās puses pastiprinājums 1
113	Vārsta kreisās puses pastiprinājums 2

Diagnostikas adrese	Apraksts
114	Vārsta kreisās puses pastiprinājums 3
115	Vārsta kreisās puses pastiprinājums 4
116	Vārsta kreisās puses pastiprinājums 5
117	Vārsta kreisās puses pastiprinājums 6
118	Vārsta kreisās puses pastiprinājums 7
119	Vārsta kreisās puses pastiprinājums 8
120	Vārsta kreisās puses pastiprinājums 9
121	Vārsta kreisās puses pastiprinājums 10
122	Vārsta labās puses pastiprinājums 1
123	Vārsta labās puses pastiprinājums 2
124	Vārsta labās puses pastiprinājums 3
125	Vārsta labās puses pastiprinājums 4
126	Vārsta labās puses pastiprinājums 5
127	Vārsta labās puses pastiprinājums 6
128	Vārsta labās puses pastiprinājums 7
129	Vārsta labās puses pastiprinājums 8
130	Vārsta labās puses pastiprinājums 9
131	Vārsta labās puses pastiprinājums 10
219	Kontrollera konfigurācijas dati, daļas numurs
220	Kontrollera konfigurācijas dati, versijas numurs

AE77568,00001B6-25-13SEP17

AutoTrac™ kontrollers — Raven diagnostikas traucējumu kodi (DTC)



Poga Izvēlne

PC8663—UN—29APR15



Izvēles taustiņš Traucējumu kodi

PC8669—UN—05AUG05

1. Atlasiet pogu Izvēlne.



Taustiņš Ziņojumu centrs (ar Info ikonu)

PC8655—UN—05AUG05

2. Atlasiet pogu Ziņojumu centrs.

3. Atlasiet izvēles taustiņu Traucējumu kodi. Tiek parādīts vadības bloku saraksts un tiek vadības bloki ar traucējumu diagnostikas kodi.

Lai apskatītu traucējumu kodus, izvēlieties vadības bloku. Lai apskatītu AutoTrac™ kontrollers — Raven diagnostikas traucējumu kodus, atlasiet ACI.001. Atlasiet pogu Rādīt visu, lai parādītu kodus no visiem vadības blokiem.

Lai palīdzētu diagnosticēt mašīnas problēmas, paziņojiet kodus savam John Deere izplatītājam.

Kods	Apraksts
168.03	AutoTrac™ kontrollerī integrētā (ACI) augsts nekomutējama barošanas spriegums. Pārbaudiet vadojuma kabelus un barošanas padeves vadus.
168.04	Zems ACI nekomutētās barošanas spriegums. Pārbaudiet vadojuma kabelus un barošanas padeves vadus.
232.09	StarFire™ diferenciālā statusa ziņojuma zudums. Pārbaudiet globālā pozicionēšanas sistēmas (GPS) savienojumu. Atvienojiet uztvērēja kabeli un atkal savienojiet.
517.09	GPS ātruma ziņojums nav pieejams CAN kopnei ilgāk par 5 sekundēm. Pārbaudiet GPS savienojumu.
628.12	Norāda, ka vadības bloks tiek pārprogrammēts. Sazinieties ar savu John Deere izplatītāju, lai pārprogrammētu stūres vadības bloku.

AutoTrac ir Deere & Company preču zīme

Traucējummeklēšana

Kods	Apraksts
630.13	Norāda uz stūres vārstam nepabeigtu kalibrēšanu. Riteņa leņķa sensora (WAS) kalibrēšana nav pabeigta. Restartējiet WAS kalibrēšanu. (Skatiet AutoTrac™ controllers — Raven kalibrēšana.)
1504.09	Sēdekļa slēdža ziņojums nav pieejams. Pārbaudiet sēdekļa slēdža vadojuma kabeli. Ja nav pieejams sēdekļa slēdzis, mainiet operatora klātbūtni aktivitātes monitorā.
1504.14	AutoTrac™ darbības laikā Operators neatrodas sēdekļī. Pārbaudiet sēdekļa slēdža vadojuma kabeli.
1504.31	AutoTrac™ darbības laikā Operators neatrodas sēdekļī (no 2 līdz 7 sekundēm). Pārbaudiet sēdekļa slēdža vadojuma kabeli.
1807.05	Stūres iekārtas ievades ierīce (SID) 1. kanāla strāva ārpus diapazona zema. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz SID.
1807.06	SID 2. kanāla strāva ārpus diapazona augsta. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz SID.
3509.03	Norāda ārpus diapazona augstu sensora barošanas spriegumu (ķēde kods # 733), stūres rata riteņu spiediena sensoram un (vai) riteņa leņķa pozīcijas sensoram. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz katru komponentu.
3509.04	Norāda ārpus diapazona zemu sensora barošanas spriegumu (ķēde kods # 733), stūres rata riteņu spiediena sensoram un (vai) riteņa leņķa pozīcijas sensoram. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz katru komponentu.
3509.05	Zema 1. stūres pozīcijas sensora ķēdes strāva. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz sensoru.
3509.06	Augsta 1. stūres pozīcijas sensora ķēdes strāva. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz sensoru.
520431.05	Izolācijas slēgvārsta ķēdē ir maza strāva. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz hidraulisko vārstu.
520431.06	Izolācijas slēgvārsta ķēdē ir liela strāva. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz hidraulisko vārstu.
520826.09	Sakarus ar mašīnas ISO nav iespējams izveidot. Pārbaudiet vai visi vadojuma kabelus ir savienoti un ISO savienotājs ir tīrs un bez gružiem.
522385.01	Norāda, ka AutoTrac™ kontrollera slēdzis ieslēgt–izslēgt, mašīnā nav IESLĒGTS. Izslēdziet AutoTrac™ Galveno slēdzi pozīcijā IESLĒGTS.
522387.07	Elektrohidrauliskais (EH) vārsts ir devis rīkojumu, bet riteņu kustība netiek sajūta aktīva AutoTrac™ darbības laikā. Norāda uz to, ka stūres vadības bloks nesaņem riteņu leņķa pozīciju sensora signālu. Pārbaudiet vadojuma kabeli un nodrošiniet, ka sensors ir tīrs no gružiem.
522390.09	Trūkst ārējās vadības ziņojuma, drošība nav apmierinoša vai nederīgs agregāta pieprasījums. Lai mēģinātu atgūt mašīnu, atgriezieties stāvvietas pozīcijā un pārbaudiet agregātu savienojumus.
522394.09	Reljefa kompensācijas moduļa (TCM) ziņojums nav pieejams. Pārbaudiet ka TCM ir ieslēgts un kalibrēts. (Skatiet StarFire™ uztvērēja Operatora rokasgrāmatā TCM kalibrēšanas instrukcijas.)
523698.09	GreenStar™ Displejs Parallel Tracking™ ziņojums nav pieejams. Nav komunikācijas datu. Pārbaudiet displeju un uztvērēja vadojuma kabelu savienojumus.
523767.02	AutoTrac™ darbības atsākšanas slēdža ķēdes konflikts. Atsākšanas slēdža dati nederīgi. Pārbaudiet atsākšanas slēdža vadojuma kabeli.
523795.02	Norāda uz stūres vārsta nepareizu novietojumu. Pārbaudiet, vai stūres vārsta labās un kreisās puses ķēdes kodi ir ieslēgti. Elektrohidrauliskais (EH) vārsts šķiet uzstādīts, lai sūknētu pretējā virzienā. Sazinieties ar John Deere izplatītāju.
523795.11	Kreisās un labās puses EH vārstu nejutīgā zona kalibrēšanas laikā kļuvušas ievērojami atšķirīgas. Norāda nekonsekvenci stūres vārstu nejutīgajā zonā. Pārbaudiet hidraulikas šļūtenes un nipelus un pārkalibrējiet sistēmu. Ja problēma joprojām pastāv, sazinieties ar savu pilnvaroto izplatītāju.
523795.12	EH vārsts vai kabeli ir ar defektiem. EH vārsts rāda, ka strāvas patēriņa nav. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz EH vārstu.
523795.13	Labas vai kreisās puses EH vārsta nejutīgā zona ir ārpus diapazona. Vārsta kalibrēšana nav pabeigta. Atkārtojiet sistēmas kalibrēšanu.
523824.05	SID 2. kanāla strāva ārpus diapazona augsta. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz SID.
523824.06	SID 2. kanāla strāva ārpus diapazona zema. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz SID.
523826.00	Augsts WAS primārais signāls. Pārāk augsta sensora analogciparu pārveidotāja (ADC) vērtība. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz WAS.
523826.01	Zems WAS primārais signāls. Pārāk zema sensora ADC vērtība. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz WAS.
523826.02	Norāda WAS novietojuma virziens ir pretējs. Uzmontējiet WAS pareizi novietojot un pārkalibrējiet WAS. Ja problēma joprojām pastāv, sazinieties ar savu pilnvaroto izplatītāju.
523826.07	Norāda uz WAS pārāk mazu kustības diapazonu kalibrēšanas laikā. Pārbaudiet, vai WAS aparatūra uzstādīta pareizi. Pārkalibrējiet WAS. Ja problēma joprojām pastāv, sazinieties ar savu pilnvaroto izplatītāju.
523826.10	Riteņu leņķis ir mainījies par vairāk nekā 5 grādiem divās sekundēs. Pēdējo 30 sekunžu laikā SID atspējošana nav konstatēta. Iespējams bojāts vadojuma kabelis vai bojāts spiediena devējs. Pārbaudiet vadojuma kabeli un aparatūru katram komponentam.
523826.14	Primārā un sekundārā WAS konflikts. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz WAS.
524221.09	Nepienāk mašīnas kursa novirzes pakāpes ziņojums. Pārbaudiet vadojuma kabeli uz GPS raidītāju.

StarFire ir Deere & Company preču zīme

“GreenStar” ir “Deere & Company” preču zīme

Parallel Tracking ir Deere & Company preču zīme

RW00482.000053D-25-28AUG17

Tehniskā apkope

Pirmssezonas kontrolsaraksts

Pirms sezonas sākuma, ir ieteicams, ka mašīnas operators veic sekojošus programmatūras atjauninājumus, pārbaudes un kalibrēšanu:

- ☐ Skatiet elektronisko Operatora rokasgrāmatu JohnDeere.com vai sazinieties ar savu John Deere izplatītāju par lejupielādējamām versijām.
- ☐ Atjauniniet aprīkojumu programmatūru. Par jaunāko programmatūras versiju, apmeklējiet www.StellarSupport.com.
 - ☐ Displejs
 - ☐ Uztvērēji
 - ☐ Kontrolleris
 - ☐ Cits AMS aprīkojums
- ☐ Sazinieties ar izplatītāju, lai uzzinātu par stūres kontrollera programmatūras atjauninājumu. AutoTrac™ kontrolleris — Raven programmatūru atjaunot var tikai John Deere izplatītājs.
- ☐ Pārbaudiet vadojuma kabeļa nodilumu un bojājumus ap stiprināšanas vietām, stūriem, malām, un kabeļa atbalsta vietām.
- ☐ Pārbaudiet, vadojuma kabeļa nodilumu pie savienotājiem, vai nav kailu vadu.
- ☐ Pārbaudiet savienotāju blīves un fiksēšanas mehānismus.
 - ☐ Uztvērēji
 - ☐ Displeji
 - ☐ Stūres kontrolleris
- ☐ Pārbaudiet stūres sistēmas mehānisko nodilumu.
- ☐ Pārbaudiet, vai hidrauliskajā sistēmā nav noplūdes.
- ☐ Kalibrēt Reljefa kompensācijas moduļa (TCM) uztvērēju.
- ☐ Darbiniet AutoTrac™ un, ja nepieciešams, pārkalibrējiet.
- ☐ Pārbaudiet, vai nav noplūdes AccuGuide™ spiediena devējā. (Plašākai informācijai, skatiet nodaļu Drošība.)

AE77568,00001B7-25-03MAR16

- ☐ Pārbaudiet savienotāju blīves un fiksēšanas mehānismus.
- ☐ Pārbaudiet savienotāja tapu nodilumu, grūžus un koroziju.
 - ☐ Uztvērēji
 - ☐ Displeji
 - ☐ Stūres kontrolleris
- ☐ Pārbaudiet, vai nav noplūdes AccuGuide™ spiediena devējā. (Plašākai informācijai, skatiet nodaļu Drošība.)

AE77568,00001B8-25-03MAR16

Katras dienas pārbaudes saraksts

Katru dienu, ir ieteicams, ka mašīnas operators veic sekojošas pārbaudes:

- ☐ Pārbaudiet vadojuma kabeļa nodilumu un bojājumus ap stiprināšanas vietām, stūriem, malām, un kabeļa atbalsta vietām.
- ☐ Pārbaudiet, vadojuma kabeļa nodilumu pie savienotājiem, vai nav kailu vadu.
- ☐ Pārbaudiet, vai hidrauliskajā sistēmā nav noplūdes.
- ☐ Pārbaudiet aparatūras montāžu.
 - ☐ Displeji
 - ☐ Uztvērēji
- ☐ Pārbaudiet, vai nav noplūdes AccuGuide™ spiediena devējā. (Plašākai informācijai, skatiet nodaļu Drošība.)

AE77568,00001B9-25-03MAR16

Pēcsezonas kontrolsaraksts

Pēc sezonas noslēguma, ir ieteicams, ka mašīnas operators veic sekojošas pārbaudes:

- ☐ Pārbaudiet vadojuma kabeļa nodilumu un bojājumus ap stiprināšanas vietām, stūriem, malām, un kabeļa atbalsta vietām.
- ☐ Pārbaudiet, vadojuma kabeļa nodilumu pie savienotājiem, vai nav kailu vadu.
- ☐ Pārbaudiet stūres sistēmas mehānisko nodilumu.
- ☐ Pārbaudiet, vai hidrauliskajā sistēmā nav noplūdes.

AutoTrac ir Deere & Company preču zīme
AccuGuide ir CNH Industrial N.V. preču zīme

Alfabētiskais satura rādītājs

A	
AccuGuide izolācijas vārsts	05-4
Aktivizējiet AutoTrac™	30-1
Apguves jutīgums	70B-1, 70B-2
Augstums	
StarFire 3000	60-2
Augstums un priekšgals/aizmugure mērījumu tabula	
StarFire™ uztvērējs	60-3
AutoTrac	
Deaktivizēt	70A-5
Sistēmas iespējošana	70A-3
AutoTrac kontrolieri	
Kalibrējiet Stūres iekārtas ievades ierīci	60-8
Komplekta tips	60-7, 60-14
Mašīnas tips	60-7, 60-14
Problēmu novēršana	80-5
Riteņa leņķa sensors (WAS) kalibrēšana	70B-6
Riteņa leņķa sensora kalibrēšana	60-10
AutoTrac kontrolieri	
Kalibrēšana	60-5
AutoTrac precizitāte	30-2
AutoTrac™	
Sistēmas aktivizācija	70A-4
Sistēmas iespējošana	70A-4
AutoTrac™ iestatījumi	70A-1
AutoTrac™ kontrolieri	
Darba spēju tests	80-2
AutoTrac™ kontrolieri — Raven iestatīšana	
Informācija	80-11
AutoTrac™ Raven	
Prasības	30-1
AutoTrac™ statusa sektors	
Diagnostikas rādītāji	80-10
D	
Darba spēju tests	
AutoTrac™ kontrolieri	80-2
Deaktivizēšana	
AutoTrac	70A-5
Diagnostika	
AutoTrac	80-14
GPS	80-14
Stūres kontrolieri	80-14
Traucējumu kodi	80-15, 80-17
Diagnostikas rādītāji	
AutoTrac™ kontrolieri	80-9
AutoTrac™ statusa sektors	80-10
Displejs	40-1
Drošība	
Droša apkope, praktiskās darbības	05-2
Drošība, kāpņu un margu izmantošana	
Pareizi izmantot kāpnes un margas	05-2

G	
Galvenā vadība	
Iestatīšana	60-15
Galvenais slēdzis	40-3, 70A-5
GreenStar displejs	
Sastāvdaļas	40-1

I	
Iestatīšana	
Galvenā vadība	60-15
Informācija	
AutoTrac™ kontrolieri — Raven	
Iestatīšana	80-11
Izvēles taustiņš Legēnda	
AutoTrac™ kontrolieri — izvēles taustiņš	
Stūre	35-1
GreenStar™ — izvēles taustiņš Vadība	35-1
John Deere AutoTrac™ kontrolieri —	
Izvēles taustiņš CAL	35-1
John Deere AutoTrac™ kontrolieri —	
Izvēles taustiņš Darba spējas tests	35-1
John Deere AutoTrac™ kontrolieri —	
Izvēles taustiņš Rīklodziņš	35-1
StarFire™ uztvērējs — izvēles taustiņš	
StarFire™	35-1

K	
Kalibrēšana	
AutoTrac kontrolieri	60-5
Reljefa kompensācijas modulis (TCM)	60-4
Riteņa leņķa sensors	60-9
Riteņa leņķa sensors (WAS)	70B-6
Stūres iekārtas ievades ierīce	60-8
Kontrolieris	
Katras dienas pārbaudes saraksts	100-1
Pēcsezonas kontrolieris	100-1
Pirmssezonas kontrolieris	100-1

L	
Liekta trajektorija jutīgums	70B-1, 70B-2, 70B-4
Līnijas jutīgums	
Kurss	70B-1, 70B-3
Sekošana	70B-1, 70B-3

M	
Mašīnas tests	60-12

O	
Operatora klātbūtne	70B-1
Optimizēt	
Reljefa kompensācijas modulis (TCM)	60-3

P	StarFire™ uztvērējs
Papildu iestatījumi	Augstums un priekšgals/aizmugure
Apguves jutīgums 70B-2	mērījumu tabula 60-3
Liektas trajektorijas jutīgums 70B-2	Stūres iekārtas ievades ierīces (SID)
Līnijas jutīgums 70B-2	atpējošana
Stūrēšanas jutība 70B-2	Regulēšana 70B-7
Stūrēšanas reaģēšanas vērtība 70B-2	Stūres rata ātrums 70B-1
Vadošais kurss 70B-2	Stūrēšanas jutība 70B-2
Papildus iestatījumi	Stūrēšanas reaģēšanas vērtība 70B-1, 70B-2
Apguves jutīgums 70B-4	
AutoTrac kontrolera darbības	T
optimizēšana 70B-3	Transportlīdzekļa tips 70B-1
Liektas trajektorijas jutīgums 70B-4	Traucējummeklēšana
Līnijas jutīgums 70B-3	AutoTrac 80-14
Stūrēšanas reaģēšanas vērtība 70B-4	Deaktivizēšanas ziņojumi 80-13
Vadošais kurss 70B-4	GPS 80-14
Prasības	Izejas kodi 80-13
AutoTrac™ Raven 30-1	Stūres kontrolieri 80-14
Priekšgals/aizmugure	Traucējumu kodi 80-15, 80-17
StarFire 3000 60-2	
Problēmu novēršana	U
Apstāšanās kodi 80-11	Uzraugiet AutoTrac™ veiktspēju 70B-4
AutoTrac™ statusa sektors 80-10	
Darba spēju tests 80-2	V
Diagnostikas rādītāji 80-9	Vadība
Redzami simptomi 80-5	Brīdinājumi 80-14
Traucējumu kodi 80-15, 80-17	Vadošais kurss 70B-1, 70B-2, 70B-4
R	
Regulēšana	
Stūres iekārtas ievades ierīces (SID)	
atpējošana 70B-7	
Reljefa kompensācijas modulis (TCM)	
Optimizēt 60-3	
Pozicionējiet un kalibrējiet mašīnu 60-5	
Reljefa kompensācijas modulis (TCM)	
Kalibrēšana 60-4	
S	
Signālvārdi, saprotiet tos. 05-1	
Sistēmas sastāvdaļas	
4. paaudzes displejs 40-1	
Elektrohidrauliskais vārsts 40-2	
Galvenais slēdzis 40-3	
GreenStar displejs 40-1	
Raven stūres kontrolieri 40-1	
Riteņa leņķa sensors 40-2	
Sēdekļa slēdzis un aktivitātes monitors 40-3	
Slēdzis Atsākt 40-2	
Stūres iekārtas ievades ierīce 40-2	
StarFire 3000	
Priekšgals/aizmugure 60-2	
StarFire augstums 60-2	
StarFire iestatīšana 60-2	
StarFire priekšgals/aizmugure 60-2	

Pieejamas John Deere publikācijas par apkopi

Tehniskā informācija

Tehnisko informāciju iespējams iegādāties no John Deere. Publikācijas ir pieejamas drukātā vai CD-ROM formātā.

Pasūtījumu var veikt, izmantojot vienu no turpmāk minētajām iespējām:

- John Deere tehniskās informācijas veikals: **www.JohnDeere.com/TechInfoStore**
- Tālr. 1-800-522-7448
- Sazinieties ar John Deere izplatītāju

Pieejamā informācija ietver:



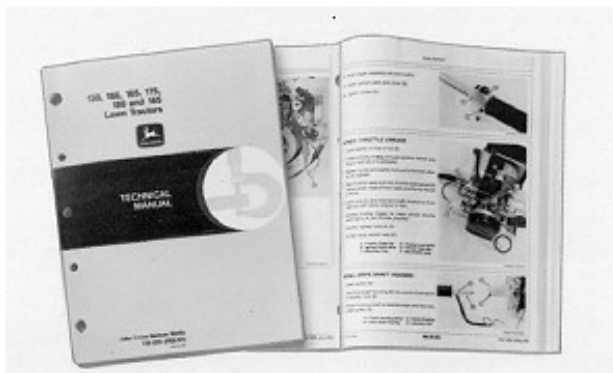
TS189—UN—17JAN89

DETAĻU KATALOGI ietver rezerves daļas, kas pieejamas jūsu mašīnai, kā arī sniedz detalizētus attēlus, lai palīdzētu noteikt pareizās detaļas. Katalogi ir arī noderīgi montāžas un demontāžas darbiem.



TS191—UN—02DEC88

OPERATORA ROKASGRĀMATAS nodrošina ar informāciju par drošību, ekspluatāciju, tehnisko apkopi un apkalpošanu.



TS224—UN—17JAN89

TEHNISKĀS ROKASGRĀMATAS izklāsta informāciju par mašīnas apkopi. Rokasgrāmatas ietver specifikācijas, ilustrētas montāžas un demontāžas procedūras, hidrauliskās eļļas plūsmas diagrammas un vadojuma diagrammas. Dažiem izstrādājumiem ir atsevišķas rokasgrāmatas, kas ietver informāciju par remontu un diagnostiku. Informācija par dažiem komponentiem, piemēram, dzinēju, ir pieejama atsevišķā komponentu tehniskajā rokasgrāmatā.



TS1663—UN—10OCT97

IZGLĪTĪBAS PROGRAMMAS, tostarp piecas visaptverošu grāmatu sērijas, sīki izklāsta pamatinformāciju, neatkarīgi no ražotāja:

- Lauksaimniecības pamatu sērija aptver tehnoloģijas lauksaimniecībā un lopkopībā.
- Sērija par saimniecību biznesa vadību aplūko "reālās pasaules" problēmas un piedāvā praktiskus risinājumus mārketinga, finansēšanas, iekārtu izvēles un atbilstības jomās.
- Rokasgrāmatas ar pamatinformāciju par apkopi rokasgrāmatās parāda, kā remontēt un tehniski uzturēt bezceļa iekārtu.
- Rokasgrāmatas ar pamatinformāciju par mašīnas ekspluatāciju izskaidro mašīnas iespējas un noregulējumus, norāda, kā uzlabot mašīnas veiktspēju un kā novērst nevajadzīgas darbības laukā.
- Rokasgrāmatās par kompakto tehniku sniegti norādījumi iekārtu līdz 40 zirgspēkiem uz jūgvārpstu apkalpošanā un aprīkojuma uzturēšanā.

DX,SERVLIT-25-07DEC16

John Deere veic jums servisu



TS201—UN—15APR13

PASŪTĪTĀJU APMIERINĀŠANA ir priekš John Deere svarīga.

Jūsu dīleri nodrošina jūs ar apkalpošanu, kvalitatīvām detaļām un servisu:

–Tehniskā apkalpošana un serviss ir atbalsts jūsu aprīkojumam.

–Kvalificēti servisa tehniķi un nepieciešamais diagnostikas un remonta instruments nodrošina jūsu iekārtai kvalitatīvu servisu.

PIRCĒJA APMIERINĀŠANAS PROBLĒMAS RISINĀŠANAS PROCESS

Jūsu John Deere dīlers ir pilnvarots atbalstīt jūsu aprīkojumu un risināt radušās problēmas.

1. Ja jūs griežieties pie dīlera, sagatavojiet sekojošu informāciju:

–Mašīnas modelis un produkta identifikācijas numurs

–legādes datums

–Problēmas būtība

2. Apspriediet problēmu ar dīlera servisa menedžēri.

3. Ja nepieciešams, apspriediet problēmu ar dīlera menedžeri un veiciet konsultācijas.

4. Ja jūsu radušos problēmu nevar atrisināt jūsu dīleris, lūdziet viņu saistīties ar John Deere konsultācijai. Jūsu kontakts ar Ag Customer Assistance Center at 1-866-99DEERE (866-993-3373) vai e-mail us at www.deere.com/en_US/ag/contactus/.

DX,IBC,2-25-02APR02

