



Програми дисплея GreenStar GS3CommandCenter™



ПОСІБНИК ОПЕРАТОРА

Програми дисплея GreenStar CommandCenter GS3

OMPFP21057 ВІДАННЯ Н1 (UKRAINIAN)

John Deere Ag Management Solutions
(Цей посібник заміняє OMPFP10555)



Впровадження

Передмова

Ми представляємо систему прямого впорскування GreenStar™ від John Deere.

УВАЖНО ОЗНАЙОМТЕСЬ ІЗ ЦІЄЮ ІНСТРУКЦІЄЮ, щоб зрозуміти правильний порядок експлуатації та технічного обслуговування системи. Невиконання цієї вимоги може призвести до отримання травм або пошкодження обладнання. Ця інструкція та попереджувальні символи на вашій машині також можуть бути доступними на інших мовах. (Для замовлення зверніться до свого дилера компанії John Deere.)

ЦЯ ІНСТРУКЦІЯ – невід’ємна частина системи і повинна включатись у комплект для продажу.

ОДИНИЦІ ВИМІРЮВАННЯ в цьому посібнику наведені в метричній системі, а також вказано їх американські еквіваленти. Використовуйте тільки правильні запчастини та кріпильні елементи. Для метричних і дюймових кріпильних елементів необхідно використовувати належні метричні або дюймові гайкові ключі.

ПРАВА ТА ЛІВА БОКИ визначають, стоячи обличчям в напрямку переднього ходу.

GreenStar — це торгова марка Deere & Company

ЗАПИС ІДЕНТИФІКАЦІЙНИХ НОМЕРІВ ВИРОБІВ (PIN). Правильно запишіть всі номери, які допоможуть у пошуку запасних частин у разі крадіжки. Ці номери також необхідно повідомляти дилеру під час замовлення запчастин. Зберігайте ідентифікаційні номери в безпечному місці за межами машини.

ГАРАНТІЯ надається в рамках програми підтримки John Deere для клієнтів, які здійснюють експлуатацію та технічне обслуговування обладнання, як це описано в цьому посібнику. Умови гарантії наведені в гарантійному сертифікаті, який ви повинні отримати від вашого дилера.

Компанія John Deere надає гарантійне обслуговування своєї продукції в разі виникнення дефектів протягом гарантійного періоду. В деяких випадках компанія John Deere також надає послуги з польового вдосконалення, часто безкоштовно для клієнта, навіть якщо продукт не покривається гарантією. У разі неналежної експлуатації обладнання або зміни його початкових заводських технічних характеристик гарантійні зобов’язання анулюються, а у внесенні поліпшень для роботи в польових умовах може бути відмовлено.

JS56696,0000218-UK-10DEC08-1/1

<http://StellarSupport.com>

ПРИМІТКА: Функціональність виробу може бути представлена в цьому документі лише частково внаслідок змін, внесених у виріб після його друку. Перед початком роботи прочитайте останню версію посібника з експлуатації, короткий посібник і посібник користувача. Щоб отримати його копію, зверніться до дилера або завантажте посібник з веб-сайту <http://StellarSupport.com>

RN38933,00000EE-UK-10AUG11-1/1

Знайомство з цим посібником

Перед використанням дисплея / програмного забезпечення ознайомтеся з компонентами і процедурами, необхідними для безпечної та належної роботи.

ВАЖЛИВО: Наступні компоненти GreenStar не захищені від погодних впливів, і їх слід використовувати тільки на машинах з кабіною. Неправильне використання може призвести до анулювання гарантії.

- Оригінальний дисплей GreenStar™
- Дисплеї GreenStar™
- Комплект рульового управління AutoTrac Universal

RN38933,00000EF-UK-10AUG11-1/1

Зміст

Сторінка	Сторінка
Заходи безпеки	Загальні принципи роботи системи
Зверніть увагу на інформацію про заходи безпеки	GreenStar™
Попереджувальні слова — значення	Загальні принципи роботи системи GreenStar
Дотримуйтесь інструкцій з техніки безпеки	Змінення полів
Заходи безпеки при виконанні технічного обслуговування	Створення межі
Заходи безпеки при поводженні з електронними компонентами та опорами	Розрахунок площі
Правильне використання ременю безпеки	Картування покриття
Ознайомлення з інструкцією з експлуатації знаряддя ISOBUS	Записування карт покриття
Правила техніки безпеки під час використання системи навігації	Видалення карт покриття
	Індикатор точності GPS StarFire
	Червона гістограма
	Помаранчева гістограма
	Зелена гістограма
	Відображення точності GPS на карті покриття
Знаки безпеки	Використання функції навігації в системі
Виявлено систему автоматичної навігації	GreenStar™
Уведення в систему GreenStar™	Використання функції навігації в системі GreenStar
Ознайомтеся з цим посібником	
Основні відомості про систему GreenStar	Експлуатація системи AutoTrac™
Ручна навігація	Правила техніки безпеки при використанні системи навігації
Картування на екрані	Загальна інформація
Межі	Точність системи AutoTrac
Система AutoTrac	Умикання системи AutoTrac™
Swath Control Pro™	Активізація системи AutoTrac
Ліцензійна угода	Кнопка відновлення
Активізація програм GreenStar™	Кругова діаграма стану системи AutoTrac
Активізація програм GreenStar	Повторна активізація системи AutoTrac на наступному проході
Управління активаціями	Вимкнення системи AutoTrac
Блокування функцій GreenStar	Повідомлення про деактивацію системи AutoTrac™
Головна сторінка GreenStar™	Чутливість рульового управління
Головна сторінка GreenStar	
Майстер налаштувань	Використання навігації в режимі прямого маршруту
Майстер налаштувань	Принцип роботи
Базовий режим налаштування	Створення нового прямого маршруту
Стандартний режим налаштування	Методи "А+Б", "А + авто Б" та "А + напрямом"
Машина	Методи «Широта/довгота» і «Широта/довгота + напрямом»
Знаряддя	Навігація по прямому маршруту
Джерело записування	
Поле	Використання навігації в режимі кривих "АБ"
Налаштовування навігаційного маршруту	Принцип роботи
Навігаційний маршрут	Створення нового непрямого маршруту АБ
Повторне налаштування навігаційного маршруту	Запис прямого маршруту або об'їзд перешкод
Сторінка запуску GreenStar	Прямолінійні подовження
	Навігація по кривій АБ
Продовження на наступній сторінці	
<i>Оригінальних інструкцій. Уся інформація, ілюстрації та технічні вимоги у цьому довіднику, які базуються на новітній інформації, доступні під час публікації. Зберігається право виконувати зміни в будь-який час без попередження.</i>	
COPYRIGHT © 2011 DEERE & COMPANY Moline, Illinois All rights reserved. A John Deere ILLUSTRATION™ Manual	

Сторінка	Сторінка
Використання навігації в режимі адаптивних кривих	Передача даних 90-1
Принцип роботи 65-1	Резервне копіювання даних на USB-накопичувач 90-2
Шаблони навігації 65-1	Імпорт даних з USB-накопичувача 90-2
Створення нового адаптивного маршруту 65-2	Імпорт даних з програмного забезпечення стороннього виробника 90-2
Запис прямого маршруту або об'їзд перешкод 65-4	Перегляд вільної пам'яті, що залишилася 90-3
Рух по раніше записаному маршруту 65-5	Видалення даних з внутрішньої пам'яті 90-3
Зміщення маршруту 65-5	Очищення навігаційних маршрутів 90-3
Об'їзд перешкод на полі 65-6	Чищення даних 90-4
Використання навігації в режимі кругового маршруту	Шукання й усування несправностей і діагностування
Принцип роботи 70-1	Попередження навігаційної системи 95-1
Створення нового кругового маршруту 70-1	Центр повідомлень 95-3
Метод «Рух по колу» 70-1	Коди помилок перепрограмування 95-9
Метод «Широта/довгота» 70-1	Екрани попереджень 95-10
Навігація по круговому маршруту 70-2	Діагностичні адреси 95-12
Зміщення маршруту 70-2	Спливаючі вікна кодів несправностей — базове програмне забезпечення платформи 95-14
Точність 70-3	Спливаючі вікна кодів несправностей — програмне забезпечення для документування 95-16
Робота в режимі рядового копіра	Діагностика GreenStar 95-17
Принцип роботи 75-1	Пошук та усунення несправностей і діагностика 95-17
Робота рядового копіра 75-1	
Загальна навігація	
Увімкнення та вимкнення 80-1	
Очищення навігаційних маршрутів 80-1	
Зміщення маршруту 80-2	
Сигнали стеження 80-2	
Вид при повороті 80-3	
Попередження про поворот 80-3	
Налаштування навігації 80-4	
Налаштування світлодіодної панелі курсовказівника 80-5	
Налаштування непрямого маршруту 80-6	
Налаштування системи AutoTrac 80-9	
Розширені налаштування системи AutoTrac 80-9	
Система AutoTrac Universal 80-9	
Зовнішня світлодіодна панель курсовказівника GreenStar 80-9	
Swath Control Pro™	
Використання системи Swath Control Pro™ 85-1	
Умикання системи Swath Control Pro™ для обприскувачів 85-1	
Умикання системи Swath Control Pro™ для посівних інструментів 85-2	
Рядок стану секцій 85-2	
Точність 85-2	
Налаштування системи Swath Control Pro™ 85-3	
Налаштування вмикання та вимикання 85-4	
Опис налаштувань умикання та вимикання системи Swath Control Pro™ 85-5	
Таблиця налаштувань системи Swath Control Pro™. Метричні одиниці 85-8	
Таблиця налаштувань системи Swath Control Pro™. Стандартний американський еквівалент 85-10	
Керування даними	
Керування даними 90-1	

Заходи безпеки

Зверніть увагу на інформацію про заходи безпеки

Це — попереджувальний символ. Коли ви бачите цей символ на вашій машині або в цій інструкції, пам'ятайте про можливість отримання травми.

Дотримуйтесь рекомендованих правил техніки безпеки та безпечних методів роботи.



T81389—UN—2&JUN13

DX,ALERT-UK-29SEP98-1/1

Попереджувальні слова — значення

Попереджувальні слова — НЕБЕЗПЕЧНО, ОБЕРЕЖНО або УВАГА — використовуються з попереджувальними символами. НЕБЕЗПЕЧНО означає найбільш серйозні небезпеки.

Попереджувальні знаки «НЕБЕЗПЕЧНО» або «ОБЕРЕЖНО» розташовані поруч з конкретними джерелами небезпеки. Загальні заходи безпеки вказані на попереджувальних знаках «УВАГА». Слово «УВАГА» також призначене для того, щоб привернути увагу до повідомлень про дотримання правил безпеки в цій інструкції.

⚠ НЕБЕЗПЕЧНО

⚠ ПОПЕРЕДЖЕННЯ

⚠ УВАГА

TS187—UK—29APR17

DX,SIGNAL-UK-03MAR93-1/1

Дотримуйтесь інструкцій з техніки безпеки

Уважно прочитайте всі повідомлення про дотримання правил безпеки в цій інструкції та на попереджувальних знаках на вашій машині. Підтримуйте попереджувальні знаки в гарному стані. Замініть відсутні або пошкоджені попереджувальні знаки. Переконайтеся в тому, що на компонентах нового обладнання та запчастинах є відповідні попереджувальні знаки. Запасні попереджувальні знаки можна придбати у вашого дилера John Deere.

На деталях та компонентах, отриманих від постачальників, може міститися додаткова інформація щодо правил техніки безпеки, яка не вказана в цій інструкції з експлуатації.

Ознайомтеся з правильним порядком експлуатації машини та використання органів управління. Не дозволяйте експлуатувати машину особам, які не пройшли відповідний інструктаж.

Підтримуйте вашу машину у належному справному



TS201—UN—15APR13

стані. Самовільні зміни машини можуть погіршити її функціональні характеристики та/або негативно вплинути на безпеку та строк служби машини.

Якщо у вас виникли питання щодо будь-якої частини цієї інструкції і вам потрібна допомога, зверніться до вашого дилера John Deere.

DX,READ-UK-16JUN09-1/1

Заходи безпеки при виконанні технічного обслуговування

Вивчіть процедуру технічного обслуговування перед виконанням робіт. Тримайте робочу зону чистою та сухою.

Забороняється змащувати, обслуговувати або регулювати машину під час її руху. Не доторкайтесь руками, ногами та одягом до рухомих деталей. Виведіть із зачеплення всі елементи управління силовим приводом, щоб скинути тиск. Опустіть обладнання на землю. Заглушіть двигун. Вийміть ключ із замка запалювання. Дайте машині охолонути.

Забезпечте надійну опору для всіх елементів машини, які необхідно підняти для виконання технічного обслуговування.

Тримайте всі деталі у справному стані та правильно встановленими. Одразу усуньте всі пошкодження. Замініть зношені або зламані деталі. Видаліть всі накопичення мастила, оливи або забруднень.

На самохідному обладнанні відключіть кабель заземлення акумуляторної батареї (-) перед виконанням регулювань електричної системи або зварювальних робіт на машині.

На причіпних знаряддях відключіть джгут проводів від трактора перед виконанням технічного обслуговування компонентів електричної системи або зварювальних робіт на машині.



TS218—UN—23AUG88

DX,SERV-UK-17FEB99-1/1

Заходи безпеки при поводженні з електронними компонентами та опорами

Падіння під час монтажу або демонтажу електронних компонентів, встановлених на обладнанні, може призвести до серйозної травми. Використовуйте драбину або платформу, щоб легко дістатися до кожного місця монтажу. Використовуйте надійні та безпечні опори для ніг та рук. Забороняється виконувати монтаж або демонтаж компонентів в умовах високої вологості або обмерзання.

Встановлення або технічне обслуговування базової станції RTK на вежі або іншій високій конструкції повинен виконувати сертифікований монтажник.

При встановленні або технічному обслуговуванні щогли приймача глобальної системи позиціонування, що використовується на знарядді, використовуйте правильні методи підйому та носіть правильні засоби



TS249—UN—23AUG88

захисту. Щогла є важкою конструкцією. Потрібно дві людини, коли монтажні місця не доступні з землі або з сервісної платформи.

DX,WWW,RECEIVER-UK-24AUG10-1/1

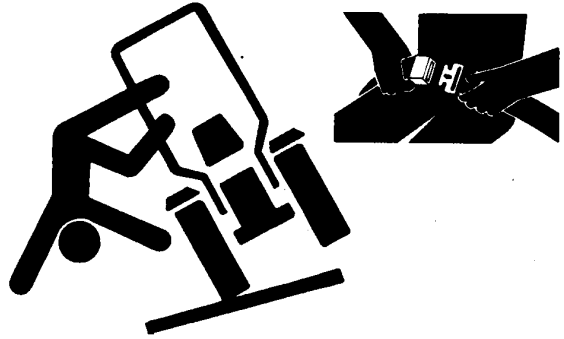
Правильне використання ременя безпеки

При роботі з конструкцією системи захисту від перекидання (ROPS) або кабіною використовуйте ремінь безпеки, щоб мінімізувати ризик отримання травми внаслідок таких аварій, як перекидання.

При роботі без ROPS або кабіни не використовуйте ремінь безпеки.

Повністю замініть ремінь безпеки, якщо на кріпильних деталях, замку, ремені або натягувачі є ознаки пошкодження.

Перевіряйте ремінь безпеки та кріпильні деталі щонайменше раз на рік. Перевіряйте наявність ознак послаблених кріпильних деталей або пошкодження ременя, наприклад, порізи, розсунення ниток, надмірний або незвичайний знос, зміна кольору або



TS205—UN—23AUG88

стирання. Для заміни використовуйте тільки запчастини, дозволені для вашої машини. Зверніться до вашого дилера John Deere.

DX,ROPS1-UK-29OCT07-1/1

Ознайомлення з інструкцією з експлуатації знаряддя ISOBUS

На додаток до застосунків GreenStar даний дисплей може використовуватися як пристрій відображення для будь-якого знаряддя, яке відповідає стандарту ISO 11783. Це включає можливість керування знаряддям ISOBUS. У цьому випадку інформація та функції управління знаряддям на дисплеї надаються знаряддям і відносяться до компетенції виробника знаряддя. Деякі з цих функцій знаряддя можуть створювати небезпеку

для оператора або сторонніх осіб. Прочитайте інструкцію з експлуатації, яка поставляється виробником знаряддя, і перед використанням вивчіть всі повідомлення в інструкції та на знарядді, що стосуються техніки безпеки.

ПРИМІТКА: ISOBUS відноситься до стандарту ISO 11783

DX,WW,ISOBUS-UK-19AUG09-1/1

Правила техніки безпеки під час використання системи навігації

Не використовуйте системи навігації на дорогах. Завжди вимикайте (деактивуйте) системи навігації перед виїздом на дорогу. Не намагайтеся увімкнути (активувати) систему навігації під час руху по дорозі.

Система навігації призначена для допомоги оператору для більш ефективного виконання операцій в польових умовах. Оператор завжди є відповідальним за маршрут руху машини.

Навігаційні системи включають у себе застосунки, які автоматизують керування машиною. Включаючи, але не обмежуючись, наступними: AutoTrac, iGuide, iTEC Pro, ATU, та RowSense.

Щоб запобігти травмуванню оператора й сторонніх осіб:

- У жодному разі не залазьте та вилазьте з машини, яка рухається.
- Перевіряйте належне регулювання машини, знаряддя та системи навігації. У разі використання системи iTEC Pro перевіряйте точне визначення меж.
- Будьте пильні та звертайте увагу на довколишні умови.
- За необхідності візьміть на себе керування кермом, щоб запобігти зіткненню на полі зі сторонніми особами, обладнанням або іншими перепонами.
- Зупиніть роботу, якщо недостатня видимість не дозволяє належним чином керувати машиною чи ідентифікувати людей або перешкоди на шляху машини.
- Під час вибору швидкості руху враховуйте польові умови, видимість і конфігурацію машини.

JS56696,0000970-UK-10MAY11-1/1

Знаки безпеки

Виявлено систему автоматичної навігації

⚠ ПОПЕРЕДЖЕННЯ: Виявлено систему автоматичної навігації. Активація системи навігації на автодорогах може призвести до втрати контролю над машиною.

Щоб запобігти ризику смерті або серйозним травмам, вимикайте систему навігації перед виїздом на автодорогу.

Це повідомлення відображається під час запуску на машинах зі встановленою системою автоматичної навігації.



OUO6050,0001219-UK-08OCT09-1/1

Уведення в систему GreenStar™

Ознайомтеся з цим посібником

PC10857JC—UN—13APR09



Кнопка меню

Перед використанням програм GreenStar на дисплеї GreenStar, наприклад функцій ручної навігації, картографування на екрані, AutoTrac™ або John Deere™ Swath Control Pro™ прочитайте цей посібник до кінця, щоб ознайомитися з компонентами і процедурами, необхідними для безпечної і правильної експлуатації. У посібнику описані програми GreenStar,

*AutoTrac — це торгова марка компанії Deere & Company
John Deere — це торгова марка компанії Deere & Company
Swath Control Pro — торгова марка компанії Deere & Company*

до яких можна отримати доступ, натиснувши кнопку меню.

RN38933,00000F0-UK-10AUG11-1/1

Основні відомості про систему GreenStar

У цьому розділі описуються функції системи GreenStar. Функції ручної навігації і картографування на екрані доступні тільки після прийняття ліцензійної угоди. Наступні додаткові модулі можна придбати і розблокувати за допомогою 26-значного коду активації:

- **AutoTrac™ (SF1, SF2 і RTK)** — автоматичне спрямування машини за заданою прямою кривою чи адаптивною кривою.
- **PivotPro** — автоматичне спрямування машини у заданих концентричних кругах для полів з системами кругового зрошення.

- **Swath Control Pro** — ввімкнення або вимкнення знаряддя або секцій штанги обприскувача залежно від координат GPS і визначених меж.

Для отримання додаткової інформації щодо активації цих модулів зверніться до свого дилера і відвідайте сайт <http://StellarSupport.com>. Дисплей включає в себе 15-годинну демонстраційну активацію кожного модуля серії Pro.

ПРИМІТКА: Для роботи програм знадобиться приймач StarFire або сумісний приймач стороннього виробника.

RN38933,00000F1-UK-10AUG11-1/1

Ручна навігація

Ручна навігація (або система Parallel Tracking) дає змогу оператору вручну вести машину за навігаційними маршрутами, використовуючи світлодіодну панель курсовказівника на екрані, карту та звукові сигнали. Крім

того, в якості доповнення до дисплея GreenStar можна встановити світлодіодну панель курсовказівника GreenStar™. При цьому підключається допоміжний дисплей, який кріпиться на лобове скло в межах прямої видимості.

RN38933,00000F2-UK-10AUG11-1/1

Картування на екрані

Екранні карти покриття служать в якості візуального орієнтиру для оператора, забезпечуючи повне покриття поля. Це особливо важливо при роботі в умовах, коли покриття не забезпечується переглядом поля, наприклад, при обприскуванні і розкиданні, а також при сівбі або висіві без обробки ґрунту.

Для кожного поля можна зберігати тільки одну карту покриття, і якщо поле не вибрано, можна зберігати тільки одну карту. Карти покриття зберігаються у внутрішній пам'яті дисплея, поки їх не видалить оператор.

RN38933,00000F3-UK-10AUG11-1/1

Межі

Дисплей може картувати зовнішні і внутрішні межі:

- **Зовнішня межа** — це периметр поля. Для поля можна зберегти тільки одну зовнішню межу.
- **Внутрішня межа** — це периметр необробленої області усередині поля, наприклад, водовід або польова дорога. Внутрішнім межам треба присвоїти

назви, а для поля можна зберегти декілька внутрішніх меж.

Межі використовуються для розрахунку площі землі у акрах і потрібні для роботи системи Swath Control Pro або Sprayer Pro. Межі можна записати в дисплей з GPS під час руху машини.

RN38933,00000F4-UK-10AUG11-1/1

Система AutoTrac

AutoTrac™ — це система рульового управління, яка дозволяє оператору не тримати руки на кермі при русі машини по створеній навігаційній лінії в полі. Оператору

потрібно буде повертати машину на кінцевих рядах. При натисненні кнопки відновлення буде відновлено управління за допомогою AutoTrac™ і виконано запуск рульового керування у суміжному проході.

RN38933,00000F5-UK-10AUG11-1/1

Swath Control Pro™

У разі використання системи Swath Control Pro™ секції автоматично вмикаються і вимикаються залежно від наведених нижче умов.

- **Попереднє покриття** — система вимкне секції під час входу в уже покриту область.
- **Зовнішні межі** — система вимкне секції при виході за раніше записану зовнішню межу. Секції увімкнуться при повторному вході всередину межі.
- **Внутрішні межі** — внутрішні межі або зони без обприскування можна вказати для будь-якого поля. Система вимкне секції при проході всередину раніше записаної внутрішньої межі. Секції увімкнуться при виході за межу.

Екранні карти служать як візуальний орієнтир для оператора під час умикання та вимикання секцій.

Система Swath Control Pro™ працює тільки на машинах і знаряддях з сумісним програмним забезпеченням.

- SprayStar™ версії 5.11 або вище
- Обприскувач 5430 (тільки для країн Європи)
- Всі версії нормоконтролера GS
- Всі версії SeedStar 2: просапні сівалки, пневматичні причепа і 1990CCS.

ПРИМІТКА: На кожному новому дисплеї відображається код для 15-годинної (фактичний час роботи) демонстрації. 15 годин відлічуються після активації системи Swath Control Pro™ і увімкнення головного перемикача. Після завершення демонстраційної версії система Swath Control Pro™ буде недоступна, доки ви не придбаєте у дилера компанії John Deere код активації і не введете його на дисплеї.

RN38933,00000F6-UK-10AUG11-1/1

Ліцензійна угода

При першому переході на вкладку GreenStar меню дисплея відобразиться ліцензійна угода. Якщо користувач є власником дисплея, то слід повністю прочитати угоду, встановити прапорець "I am the purchaser of this display" (Я є власником цього дисплея) і прийняти угоду, якщо користувач згоден з її умовами.

Ліцензійну угоду можна отримати у місцевого дилера компанії John Deere або переглянути на веб-сайті <http://StellarSupport.com>.

GreenStar Software License Agreement

SOFTWARE LICENSE AGREEMENT FOR JOHN DEERE DISPLAY UNITS

IMPORTANT READ CAREFULLY: This software license agreement is a legal contract between you and the licensor ("licensor") identified below and governs your use of John Deere display units (the "display").

By clicking the [Accept] button below, or by activating or otherwise using the display, you are accepting and agreeing to the terms of this license agreement with respect to the software (the "software") that has been pre-installed on your display. You agree that this software license agreement, including the warranty disclaimers, limitations of liability and termination provisions below, is binding upon you, and upon any company on whose behalf you use the software as well as the employees of any such company (collectively referred to as "you" in this software license agreement). If you do not agree to the terms of this agreement, or if you are not authorized to accept these terms on behalf of your company or its employees, please click the [Decline] button to decline these terms and conditions. This license agreement represents the entire agreement governing the software between you and the licensor and it replaces any prior proposal, representation, or understanding between you and the licensor.

This agreement is also included in the Operators Manual.

☐ I am the purchaser of this display

Decline Skip Accept

Ліцензійна угода

RN38933,00000F7-UK-10AUG11-1/1

Активация программ GreenStar™

Активация программ GreenStar

ВАЖЛИВО: Перш ніж вводити коди активації, треба правильно встановити дату і час на дисплеї.

Для використання додаткових модулів потрібна активація програмного забезпечення/

- Система AutoTrac™
- PivotPro
- Swath Control Pro

Активації можна придбати у вашого регіонального дилера компанії John Deere. Коди активації програмного забезпечення дисплея відрізняються від 24-значних номерів активації GPS StarFire. Для активації програми ПОТРІБНІ наступні елементи:

- 6-значний номер замовлення COMAR (отриманий у дилера)
- Серійний номер дисплея (знаходиться на дисплеї)
- Ідентифікаційний номер компонента обладнання (знаходиться на дисплеї)
- Код запиту дисплея (знаходиться на дисплеї)

Після отримання 6-значного номера замовлення COMAR у дилера для придбаних програм відвідайте веб-сайт <http://StellarSupport.com>, щоб отримати 26-значний код активації. Виконайте описані нижче кроки.

1. (МЕНЮ > GreenStar > Налаштування > Активації)
2. Знайдіть на дисплеї серійний номер і код запиту.
3. Перейдіть на веб-сайт <http://StellarSupport.com> і оберіть 'програми GreenStar у розділі Activations (Активації). Можливо, знадобиться реєстрація для отримання облікового запису.
4. Оберіть модель дисплея і введіть серійний номер, номер запасної частини і код запиту.

PC10857JC—UN—13APR09

PC13916—UN—25JUL11

PC10857JF—UN—13APR09

PC10857JG—UN—13APR09



Кнопка меню



Кнопка GreenStar



Кнопка "Параметри"



Кнопка активації

5. Дотримуйтесь інструкцій для отримання 26-значного коду.

6. Введіть 26-значний код на своєму дисплеї (Меню > GreenStar > Налаштування > Активації > Ввести код).

7. На сторінці в області Activations (Активації) з'явиться напис Activated (Активовано).

8. Процес активації програмного забезпечення дисплея завершено. Пам'ятайте, що придбані активації можна переносити з інших дисплеїв GreenStar на цей дисплей.

У разі виникнення питань або проблем під час активації зверніться в службу підтримки клієнтів AMS.

Північна Америка: 1-888-953-3373

CZ76372,000034E-UK-23AUG11-1/1

Управління активаціями

Кнопки і функції, що відносяться до активації кожної програми, можна відобразити чи приховати, встановивши або знявши прапорці для кожної активації. Для використання відповідної програми треба встановити прапорець. При вимкненні активацій, що не використовуються, відповідні кнопки і функції будуть приховані, що полегшує використання дисплея.

Для кожної програми доступні демонстраційні активації, які можна використати впродовж 15 годин. Демонстрацію AutoTrac увімкнено за замовчуванням. Щоб використати іншу демонстрацію, наприклад, Swath Control Pro, увімкніть її, після чого на дисплеї відобразяться кнопки і функції Swath Control Pro, якщо блок керування знаряддям підтримує підключену програму.

Перейдіть на головну сторінку GreenStar >>
Налаштування >> Активації

ВАЖЛИВО: При вимкненні демонстраційної активації зворотній відлік часу активації не буде зупинений, якщо налагоджена і запущена відповідна функція. При цьому будуть просто приховані відповідні кнопки.

GreenStar - Settings

Hardware Part Number: **RE308025E**
Serial Number: **RWSDU-A123456**
Challenge Code: **abcdef**
Confirmation Code: **opqr**

Enter
Code

Component	Status
PivotPro Demo Activated on	15.0 hrs left 02-02-2008 ☒
AT RowSense Demo Activated on	15.0 hrs left 03-15-2008 ☒
AutoTrac Demo Activated on	15.0 hrs left 09-21-2008 ☒
Swath Control Demo Activated on	15.0 hrs left 10-22-2008 ☒

PC12843—UN—050CT10

RN38933,00000F9-UK-10AUG11-1/1

Блокування функцій GreenStar

Принцип роботи

Диспетчер доступу використовується для керування доступом користувачів практично до будь-якої функції на дисплеї. Функції можуть бути заблоковані для оператора з метою спрощення використання пристрою та запобігання випадковому зміні параметрів. Після того як функції будуть заблоковані для "Режиму оператора", для входу в "Режим власника" та доступу до цих функцій буде необхідно ввести пароль. Поточний пароль можна отримати за допомогою Центра повідомлень. Він зберігається за діагностичною

адресою 62. Для отримання інструкцій з перегляду діагностичних адрес див. розділ "Пошук та усунення несправностей".

Використання кількох дисплеїв

Дисплей GS3 2630 можна встановлювати на кутову стійку машини John Deere, котра також обладнана дисплеєм в підлокітнику, на якому використовується диспетчер доступу. В цьому випадку режим і параметри диспетчера доступу не передаватимуться між дисплеями автоматично, і їх необхідно буде налаштувати на кожному дисплеї окремо.

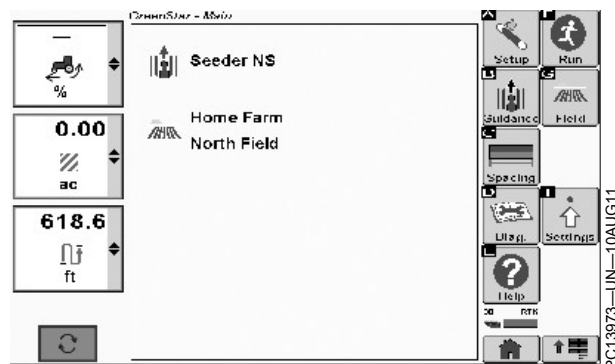
RN38933,00000FA-UK-10AUG11-1/1

Головна сторінка GreenStar™

Головна сторінка GreenStar

Головна сторінка GreenStar дозволяє отримати доступ до функцій GreenStar, на ній відображаються вибрані зараз клієнт, ферма, поле і навігаційний маршрут.

ПРИМІТКА: Деякі кнопки і екранні клавіші відображаються у тому випадку, якщо пристрої або функції, пов'язані з цими кнопками, підключені або доступні відповідно.



Головна сторінка GreenStar

RN38933,0000072-UK-10AUG11-1/10

Майстер налаштувань — необхідно завершити до початку роботи. Для оптимальної роботи системи виконайте всі кроки.

PC10857JH—UN—13APR09



Майстер налаштувань

RN38933,0000072-UK-10AUG11-2/10

Запуск — повернення на сторінку виконання, якщо ваша система вже налаштована.

PC10857JI—UN—13APR09



Робоче положення

RN38933,0000072-UK-10AUG11-3/10

Швидка зміна навігації — зміна режиму стеження або редагування маршруту

PC10857JJ—UN—13APR09



Швидка зміна навігації

RN38933,0000072-UK-10AUG11-4/10

Швидка зміна поля — зміна поля або створення межі

PC10857JK—UN—13APR09



Швидка зміна поля

RN38933,0000072-UK-10AUG11-5/10

Швидка зміна відстані — змінення ширини знаряддя та відстані між проходами

PC13230—UN—31MAR11



Швидка зміна відстані

RN38933,0000072-UK-10AUG11-6/10

Продовження на наступній сторінці

Діагностика GreenStar

PC10857JL—UN—13APR09



Діагностика GreenStar

RN38933,0000072-UK-10AUG11-7/10

Налаштування GreenStar

PC10857JF—UN—13APR09



Кнопка "Параметри"

RN38933,0000072-UK-10AUG11-8/10

Довідка — у лівій області відображається текст довідки

PC10857JM—UN—13APR09



Довідка

RN38933,0000072-UK-10AUG11-9/10

З більшості сторінок програми GreenStar можна повернутися на головну сторінку, натиснувши кнопку GreenStar.

PC13916—UN—25JUL11



Кнопка GreenStar

RN38933,0000072-UK-10AUG11-10/10

Майстер налаштувань

Майстер налаштувань

PC10857JH—UN—13APR09

Майстер налаштувань допоможе налаштувати систему GreenStar.

Майстер налаштувань може працювати в двох різних режимах:

- **Базовий режим** представляє собою швидке налаштування для прямого навігаційного маршруту з установкою значень за замовчуванням для всіх інших параметрів.
- **Стандартний режим** дозволяє користувачу виконати всі налаштування для використання імен полів, навігації по непрямому маршруту, Swath Control Pro та документування.

ВАЖЛИВО: Базовий режим **НЕ РЕКОМЕНДУЄТЬСЯ** використовувати для навігації по непрямому маршруту або Swath Control Pro через неточності карт, які можуть виникнути без належного налаштування зміщення обладнання.

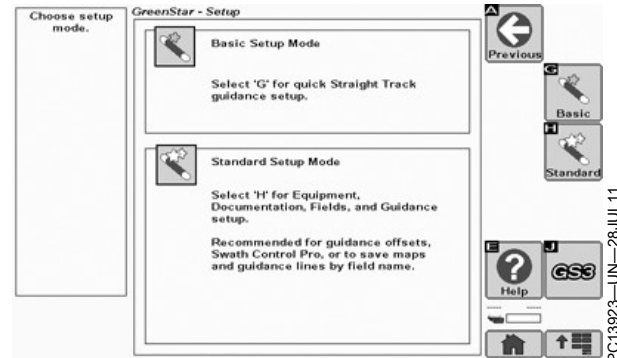
Для продовження роботи з Майстром налаштувань слід заповнити необхідні поля. Введіть вірну інформацію в усі поля вводу.

Важливо виконати належне налаштування при роботі з AutoTrac, Swath Control Pro або просто при картографуванні покриття. Розміри машини і знаряддя впливають на точність записаних карт, а також на точність дотримання машиною навігаційного маршруту. Для зберігання карт покриття і навігаційних ліній по полю можна вказувати назви полів.

Комп'ютерне програмне забезпечення GreenStar Apex може допомогти при налаштуванні даних управління. У Apex можна створити інформацію про налаштування, наприклад дані про клієнта, ферму, поле і назву знаряддя і перенести її на дисплей. Розміри по машинах і знаряддям можна завантажити з бази даних компанії John Deere за допомогою Apex.



Кнопка майстра налаштувань



Екран майстра налаштувань

ВАЖЛИВО: Якщо зміни робляться, коли машина знаходиться в режимі **ДОПОМІЖНОГО ОБЛАДНАННЯ**, вимкніть запалювання та дочекайтеся, поки дисплей повністю вимкнеться перед тим як увімкнути запалювання. Це дозволить дисплею вимкнутися і зберегти дані налаштування в постійну пам'ять. Зміни записів в майстрові налаштувань зберігаються в тимчасову пам'ять при натисканні екранних клавш «Далі», «Назад» або «Головна сторінка GreenStar».

ПРИМІТКА: Розміри по машинах і знаряддях, які можна завантажити з бази даних компанії John Deere, можливо потрібно буде змінити в залежності від використовуваного обладнання.

Для роботи програм GreenStar потрібен GPS-приймач.

Для більшості елементів налаштувань, наприклад, клієнти, ферми, поля і навігаційні лінії, можна ввести до 250 імен.

RN38933,0000112-UK-10AUG11-1/1

Базовий режим налаштування

Майстер базового налаштування допоможе ввести тільки основні дані, необхідні для прямого навігаційного маршруту. Для всіх інших параметрів будуть встановлені значення за замовчуванням. Всі навігаційні лінії і карти покриття будуть збережені як глобальні навігаційні лінії і карти. Глобальні навігаційні лінії і карти доступні тільки за відсутності імені поля. У цьому режимі користувачеві потрібно буде частіше очищати карту покриття.

Якщо будь-які параметри були раніше встановлені у стандартному режимі налаштування, при переході у базовий режим налаштування для цих параметрів будуть відновлені значення за замовчуванням. Ці параметри можна повторно вибрати в стандартному режимі налаштування або за допомогою кнопок швидкої зміни на головній сторінці.

Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000113-UK-10AUG11-1/7

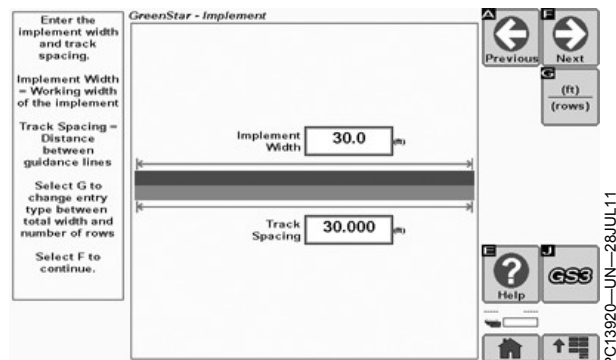
1. Натисніть кнопку майстра базового налаштування.

PC13195—UN—24MAR11



RN38933,0000113-UK-10AUG11-2/7

2. Введіть необхідне значення відстані між проходами для визначення необхідного перекриття або пропуску між проходами.



RN38933,0000113-UK-10AUG11-3/7

3. Натисніть кнопку «Далі».

PC10857JP—UN—13APR09



Далі

RN38933,0000113-UK-10AUG11-4/7

4. Оберіть джерело запису для ввімкнення/вимкнення функції запису покриття.

ПРИМІТКА: Мінімальна швидкість ходу для активації запису складає 1,6 км/год (1,0 миля на годину) і залежить від блока керування знаряддям.

Якщо машина (чи знаряддя) оснащена автоматичним джерелом запису, в полі списку відобразиться "Auto" (Авто) і запис буде вимкнено.



RN38933,0000113-UK-10AUG11-5/7

5. Натисніть кнопку «Далі».

PC10857JP—UN—13APR09

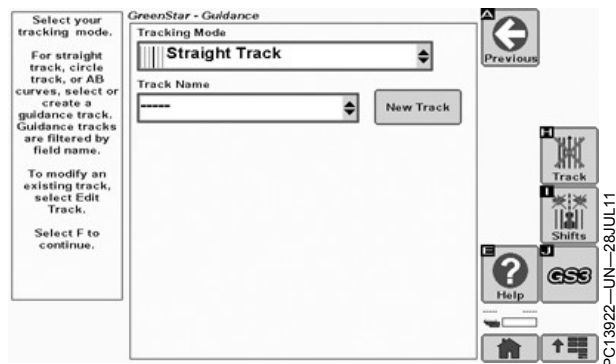


Далі

Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000113-UK-10AUG11-6/7

6. Виберіть режим стеження «Прямий маршрут» і введіть ім'я маршруту. Встановіть навігаційну лінію після створення імені. Для отримання додаткової інформації про налаштування навігаційних ліній див. розділ «Налаштування навігаційного маршруту». Після того як буде встановлена навігаційна лінія, дисплей готовий до використання.



RN38933,0000113-UK-10AUG11-7/7

Стандартний режим налаштування

PC13200—UN—25MAR11

Майстер стандартного налаштування дозволяє налаштувати всі секції дисплея, необхідні для користування функціями навігації, документування та системи Swath Control Pro в повному обсязі.

Після введення всієї інформації натисніть кнопку "Далі", щоб перейти до наступної секції.



Стандартне налаштування

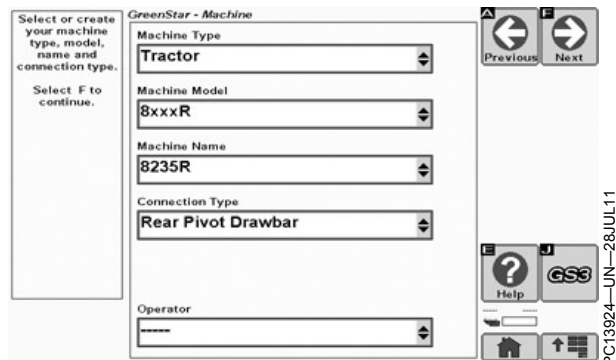
RN38933,0000114-UK-10AUG11-1/1

Машина

- Виберіть **тип машини** (наприклад, трактор, комбайн або обприскувач). Вікно списку буде виділено сірим, якщо дисплей автоматично розпізнає тип машини.
- Виберіть або створіть використовуваний номер **моделі машини**. У розкритому списку вже вказані деякі машини John Deere.
- Виберіть або створіть **ім'я машини**. Ім'я призначене для визначення використовуваної машини. Наприклад, якщо в роботі знаходяться дві машини 8430, їм можна присвоїти імена «1» і «2».

ПРИМІТКА: Налаштування, що відносяться до машини, такі як дані вимірів зміщення зберігаються для цього імені машини.

Деякі вікна списків можуть бути виділені сірим при автоматичному розпізнаванні машини.



Сторінка налаштування машини

Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000115-UK-10AUG11-1/9

PC10857JS—UN—13APR09



Задня жорстка триточкова зчіпка

4. Виберіть тип підключення. Доступні наступні варіанти (показані приклади):

- Задня жорстка триточкова зчіпка
- Задня поворотна двоточкова зчіпка
- Задній поворотний тягово-зчіпний пристрій

PC10857JT—UN—13APR09



Задня поворотна двоточкова зчіпка

- Задня поворотна зчіпка фургона
- Передня жорстка триточкова зчіпка (наприклад, жатка комбайну або передня косарка-плющилка)

RN38933,0000115-UK-10AUG11-2/9

PC10857JU—UN—13APR09



Задній поворотний тягово-зчіпний пристрій

PC10857JV—UN—13APR09



Задня поворотна зчіпка фургона

RN38933,0000115-UK-10AUG11-3/9



Передня жорстка триточкова зчіпка

PC10857JW—UN—13APR09

RN38933,0000115-UK-10AUG11-4/9

5. Натисніть кнопку «Далі».

PC10857JP—UN—13APR09



Далі

Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000115-UK-10AUG11-5/9

6. Виберіть **Перемикач некерованого моста** для зміни некерованого моста машини, як вказано на схемі. У наступному списку вказані деякі розташування некерованого моста:

PC10857JX—UN—13APR09



Перемикач некерованого мосту

- Просапний трактор (колісний) – задній міст
- Гусеничний трактор – задній міст (Положення фактично знаходиться з передньої сторони заднього моста). Оптимальний спосіб виявлення положення — зробити поворот робочій швидкості із звичайним тяговим завантаженням і прикріпленням баластом. Точка виміру — місце, де ґрунт починає скупчуватися на зовнішній гусениці.)

- Чотириколісний привід – передній міст
- Самохідний обприскувач – задній міст
- Комбайн та самохідний кормозбиральний комбайн – передній міст

RN38933,0000115-UK-10AUG11-6/9

7. Виберіть **Перемикач поперечного зміщення приймача** для зміни напрямку зміщення GPS-приймача в налаштуваннях приймача. Якщо поперечне зміщення дорівнює нулю, напрям не враховується.

PC10857JY—UN—13APR09



Перемикач поперечного зміщення приймача

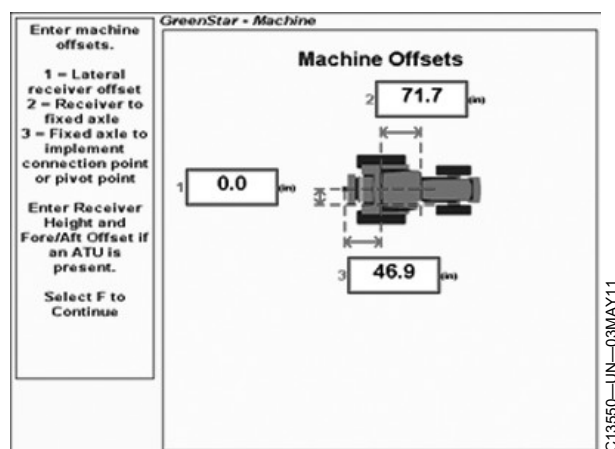
RN38933,0000115-UK-10AUG11-7/9

8. Введіть значення зміщення машини. Ці значення зміщення використовуються для усунення пропусків і перекриттів для картування і забезпечення точності непрямого маршруту.

1. Поперечна відстань від осової лінії машини до центра GPS-приймача. Часто ця відстань дорівнює нулю.
2. Поздовжня відстань від некерованого моста до центра GPS-приймача, виміряна по горизонталі.
3. Поздовжня відстань від некерованого моста до точки з'єднання/обертання.

Точкою з'єднання/обертання є місце, в якому до трактора під'єднується знаряддя (тягово-зчіпний пристрій, зчіпка), за виключенням знарядь з 2-точковим поворотним з'єднанням (наприклад, велика просапна сівалка). В цьому випадку вимірюється відстань назад до точки обертання, розташовану відразу за зчіпкою.

ПРИМІТКА: За допомогою рулетки точно виміряйте значення зміщення машини.



Машини GreenStar

Ці значення зміщення будуть збережені для машини з певним ім'ям.

RN38933,0000115-UK-10AUG11-8/9

9. Натисніть кнопку «Далі».

PC10857JP—UN—13APR09



Далі

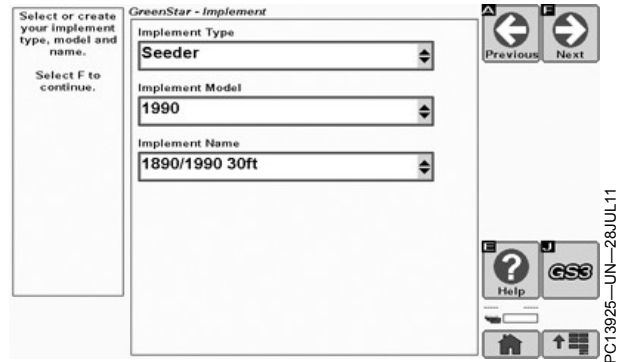
RN38933,0000115-UK-10AUG11-9/9

Знаряддя

1. Виберіть тип знаряддя (наприклад, сівалка, обробка ґрунту, зернова сівалка). Це вікно списку буде заповнено автоматично і відключено, якщо дисплей автоматично розпізнає тип знаряддя. Якщо знаряддя не підключене, виберіть інший варіант.
2. Виберіть або створіть використовуваний номер моделі знаряддя. У розкритому списку вже вказані деякі машини John Deere.
3. Виберіть або створіть ім'я знаряддя. Ім'я призначене для визначення використовуваного знаряддя. Наприклад, якщо в роботі знаходяться дві сівалки 1990, їм можна дати імена «1» і «2».

ПРИМІТКА: Налаштування, що відносяться до знаряддя, такі як дані вимірів зміщення зберігаються для цього імені знаряддя.

Деякі вікна списків можуть бути виділені сірим при автоматичному розпізнаванні знаряддя.



Знаряддя GreenStar

При роботі з цим дисплеєм одночасно можна виконувати налаштування тільки одного знаряддя. При роботі з використанням декількох знарядь, наприклад, пневматичного причепа та інструменту висівання, слід завершити налаштування необхідного знаряддя (тобто посівного інструменту).

RN38933,0000116-UK-10AUG11-1/7

4. Натисніть кнопку «Далі».

PC10857.JP—UN—13APR09



Далі

Продовження на наступній сторінці

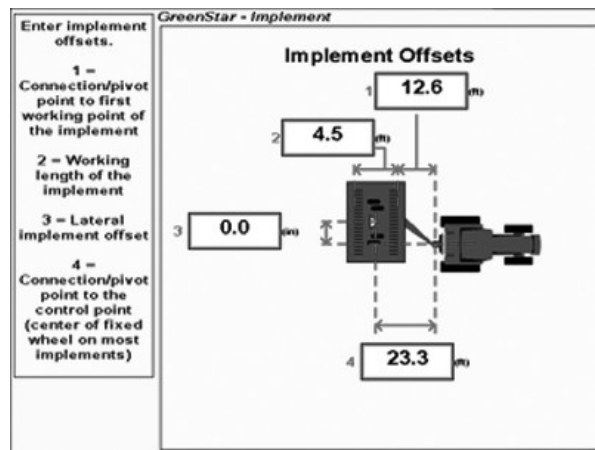
RN38933,0000116-UK-10AUG11-2/7

5. Виберіть **перемикач поперечного зміщення знаряддя** для зміни напрямку зміщення в налаштуваннях знаряддя. Якщо поперечне зміщення дорівнює нулю, напрям не враховується.
6. Введіть значення **зміщення знаряддя**. Ці значення визначають фактичне положення знаряддя відносно транспортного засобу. Це важливо для усунення пропусків або перекриття при картографуванні покриття і роботи системи Swath Control Pro.
 1. Поздовжня відстань від точки з'єднання/обертання до першої робочої точки знаряддя.
 2. Поздовжня робоча довжина знаряддя.
 - a. На пристроях, які вступають в контакт з ґрунтом, це відстань від переднього ряду лап або точок до заднього.
 - b. На стандартній сівалці або причіпному обприскувачі ця відстань буде рівна нулю, а зміщення 1 розшириться до місця викиду насіння або штанги обприскувача.

ПРИМІТКА: Зміщення 1 + зміщення 2 = місце, в якому система Swath Control Pro вмикає/вимикає секції.

3. Поперечна відстань від точки з'єднання/обертання до контрольної точки знаряддя. Для більшості знарядь це зміщення дорівнюватиме нулю. До знарядь зі зміщенням відносяться косарки-плющилки і більшість роз'ємних просапних сівалок з парним числом рядів з відстанню 38 см (15 дюймів) (наприклад, 24R15 або 32R15) окрім моделей з регульованою хрестовиною зчеплення.
4. Поздовжня відстань від точки з'єднання/обертання до контрольної точки знаряддя. При використанні знаряддя з 3-точковим з'єднанням ця відстань буде дорівнювати нулю.

Точкою з'єднання/обертання є місце, в якому до транспортного засобу під'єднується знаряддя (тягово-зчіпний пристрій, зчіпка), за виключенням знаряддя з 2-точковим поворотним з'єднанням (наприклад, велика просапна сівалка). В цьому



PC10857KF—UN—13APR09

Знаряддя GreenStar



випадку вимірюється відстань назад до точки обертання, розташованої відразу за зчіпкою.

Робоча точка знаряддя — це місце контакту із землею, штангою обприскувача, зачеплення культури або викиду насіння в залежності від операції.

Контрольна точка знаряддя — це зазвичай центр фіксованих коліс. На жатках комбайна — це центр жатки в місці збирання культури.

ПРИМІТКА: За допомогою рулетки точно виміряйте значення зміщення знаряддя. Можливо, ці розміри буде необхідно відрегулювати один раз в полі, оскільки розміри можуть змінюватися при опусканні знаряддя на землю.

Ці зміщення будуть збережені для знаряддя з визначеним ім'ям.

RN38933,0000116-UK-10AUG11-3/7

7. Натисніть кнопку «Далі».

PC10857JP—UN—13APR09



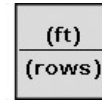
Далі

Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000116-UK-10AUG11-4/7

8. Виберіть тип запису (загальна ширина або кількість рядів) для ширини знаряддя і відстані між проходами. В деяких випадках більш висока точність відстані між проходами досягається за рахунок введення її значення в кількості рядів.

PC10857KB—UN—13APR09



(футу) (ряди)

ПРИМІТКА: Зміна типу запису після введення значення може понизити точність.

9. Введіть ширину знаряддя. Це фактична зона покриття знаряддя/штанги, значення якої може використовуватися для розрахунку загальної площі на моніторі робочих характеристик.

ПРИМІТКА: Це вікно списку буде заповнено автоматично і відключено, якщо дисплей автоматично розпізнає контролер знаряддя, наприклад, SeedStar2.

RN38933,0000116-UK-10AUG11-5/7

10. Введіть необхідне значення відстані між проходами, яке буде використовуватися в AutoTrac, Parallel Tracking та картуванні покриття для визначення необхідного перекриття або пропуску між проходами.

Наприклад:

- Для отримання загального перекриття в 1 фут з суміжними проходами в зворотних напрямках і наявності знаряддя (30 футів) введіть значення 29,5 фути.
- Якщо перекриття не потрібно, введіть значення, рівне ширині знаряддя.

GreenStar - Implement

Enter the implement width and track spacing.

Implement Width = Working width of the implement

Track Spacing = Distance between guidance lines

Select G to change entry type between total width and number of rows

Select F to continue.

Implement Width 30.0 (ft)

Track Spacing 30.000 (ft)

PC13552—UN—03MAY11

GreenStar - Implement

Enter the implement width and track spacing.

Implement Width = Working width of the implement

Track Spacing = Distance between guidance lines

Select G to change entry type between total width and number of rows

Select F to continue.

Number of Rows 12 (rows)

Row Width 30 (ft)

Track Spacing 12 (rows)

Row Width 30.0 (ft)

PC13553—UN—03MAY11

RN38933,0000116-UK-10AUG11-6/7

11. Натисніть кнопку «Далі».

PC10857JP—UN—13APR09



Далі

RN38933,0000116-UK-10AUG11-7/7

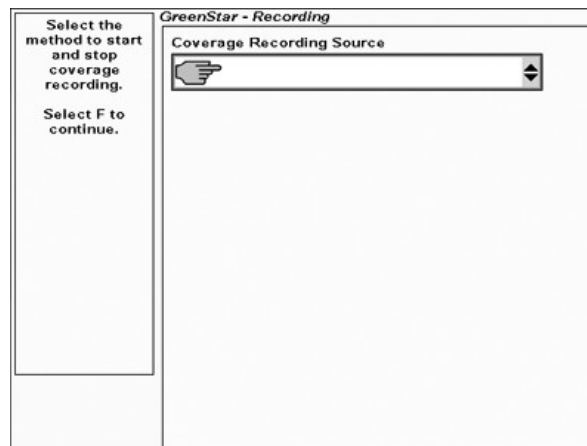
Джерело записування

1. Виберіть джерело записування для увімкнення/вимкнення записування покриття. В залежності від типу машини доступні наступні варіанти джерел записування.

- Записування вручну
Натисніть кнопку записування на сторінці запуску.
- Автоматичний режим
Запис виконується контролером
- Задня триточкова зчіпка
- СКК I – СКК VI
- Передній ВВП
- Задній ВВП
- Перемикач знаряддя відкрито
- Перемикач знаряддя закрито

ПРИМІТКА: Мінімальна швидкість ходу для активації запису складає 1,6 км/год (1,0 миля на годину) і залежить від блока керування знаряддям.

Якщо машина (чи знаряддя) оснащена автоматичним джерелом запису, в полі списку відобразиться "Auto" (Авто) і запис буде вимкнено.



PC13554—UN—03MAY11

RN38933,0000117-UK-10AUG11-1/6

PC13203—UN—25MAR11



Запис вручну

PC10857XJ—UN—16JUN10



Кнопка записування вручну

RN38933,0000117-UK-10AUG11-2/6

PC13204—UN—25MAR11



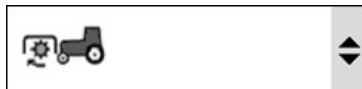
Задня 3-точкова зчіпка

PC13205—UN—25MAR11



RN38933,0000117-UK-10AUG11-3/6

PC13206—UN—25MAR11



Передній ВВП

PC13207—UN—25MAR11

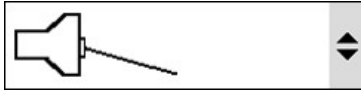


Задній ВВП

Продовження на наступній сторінці

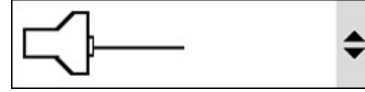
RN38933,0000117-UK-10AUG11-4/6

PC13208—UN—25MAR11



Перемикач знаряддя замкнуто

PC13209—UN—25MAR11



Перемикач знаряддя закрито

RN38933,0000117-UK-10AUG11-5/6

2. Натисніть кнопку "Далі".

PC10857JP—UN—13APR09



Далі

RN38933,0000117-UK-10AUG11-6/6

Поле

Встановіть прапорець «Виберіть поле». Це дозволить користувачу ввести клієнта, ферму та ім'я поля.

Управління списком

Розкриті списки на екрані поля мають функцію <Управління списком>. Виберіть цю функцію, щоб видалити елементи розкритого списку на екрані очищення даних.

Налаштування поля

1. Виберіть або створіть «Ім'я клієнта». Ферми і поля організовані по клієнту. Дані про клієнтів важливі для постачальника послуг, але для багатьох операторів клієнт завжди буде один і той же.
2. Виберіть або створіть «Ім'я ферми».
3. Виберіть або створіть «Ім'я поля». Карти покриття і навігаційні маршрути організовуються по полю.

Можна створити «глобальні» карти покриття і навігаційні маршрути, якщо не вибирати поле. Одночасно можна зберігати тільки одну глобальну карту покриття. Зверніть увагу, що глобальні навігаційні маршрути не вдасться вибрати, якщо вибрано поле.

GreenStar - Field

☒ **Select a Field**

Client Name
John D

Farm Name
Farm 1

Field Name
Field 1

PC13555—UN—03MAY11

Клієнт, ферма та ім'я поля

RN38933,0000118-UK-10AUG11-1/2

4. Натисніть кнопку "Далі".

PC10857JP—UN—13APR09



Кнопка переходу вперед

RN38933,0000118-UK-10AUG11-2/2

Налаштовування навігаційного маршруту

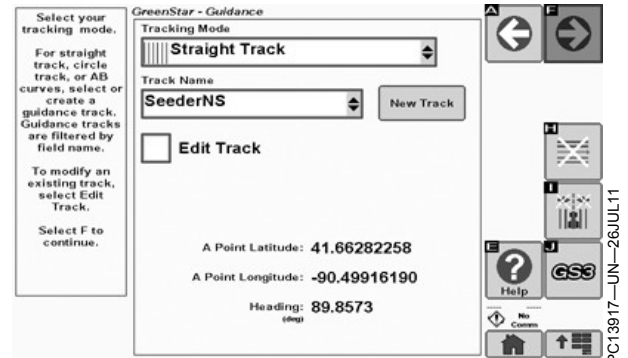
Навігаційний маршрут

ПОПЕРЕДЖЕННЯ: Під час роботи AutoTrac оператор відповідає за рульове управління в кінці шляху і уникнення зіткнень. Не намагайтеся увімкнути (активувати) систему AutoTrac під час руху по дорозі.

Завжди вимикайте (деактивуйте і виключайте) систему AutoTrac перед виїздом на автодорогу. Щоб вимкнути систему AutoTrac, натискайте кнопку УВІМКНЕННЯ/ВИМКНЕННЯ РУЛЬОВОГО УПРАВЛІННЯ до тих пір, поки не з'явиться напис «РУЛЬОВЕ УПРАВЛІННЯ ВИМКНЕНО».

У завершенні майстер налаштувань створює, редагує чи вибирає навігаційний маршрут.

1. Виберіть для режиму стеження ручну навігацію або систему AutoTrac. Для отримання додаткової



Навігація GreenStar

інформації про режими стеження див. розділ «Використання навігації»

RN38933,0000051-UK-26JUL11-1/9

- Прямий маршрут: використання прямолінійних паралельних проходів.

PC10857KS—UN—14APR09



Прямий маршрут

RN38933,0000051-UK-26JUL11-2/9

- Криві АБ: використовується прокладений вручну нерівний маршрут з двома кінцевими точками (початку і кінця), що дозволяє створювати паралельні проходи.

PC10857KT—UN—14APR09



Криві АБ

RN38933,0000051-UK-26JUL11-3/9

- Адаптивні криві: початковий прохід виконується з ручним управлінням, після чого система створює нові лінії на основі попередніх

PC10857KU—UN—14APR09



Адаптивні криві

RN38933,0000051-UK-26JUL11-4/9

- Круговий маршрут (тільки при активації модуля Pivot Pro): використання розвороту на центральному шарнірі для визначення концентричних кругів (маршрутів).

PC10857KV—UN—14APR09



Круговий маршрут

RN38933,0000051-UK-26JUL11-5/9

Продовження на наступній сторінці

- Рядковий копій: використовується при роботі з просапними культурами, що зійшли при необхідності маркірувати кінець проходу і вказати операторові наступний прохід.

PC10857MB—UN—14APR09



Рядковий копій

Якщо не потрібно використання навігації відключіть її і натисніть кнопку «Далі».

- Якщо вибраний прямий маршрут, криві АБ або режим кругового маршруту, виберіть навігаційний маршрут, що зберігається в пам'яті, або назву нового навігаційного маршруту, що створюється.

- Встановіть прапорець **Редагувати маршрут**, якщо вибраний раніше вказаний навігаційний маршрут і його необхідно змінити.

ПРИМІТКА: В списку відображаються тільки навігаційні маршрути для вибраного поля. Якщо поле не вибрано, в списку будуть відображатися глобальні маршрути або вони будуть створені.

RN38933,0000051-UK-26JUL11-6/9

- Виберіть **Видалити зміщення** для видалення всіх зміщень, пов'язаних з вибраним маршрутом.

PC10857KW—UN—14APR09



Видалити зміщення

RN38933,0000051-UK-26JUL11-7/9

- Виберіть **Видалити маршрут**, щоб видалити вибраний маршрут з пам'яті.

PC10857XK—UN—16JUN10



Видалити маршрут

RN38933,0000051-UK-26JUL11-8/9

- Натисніть кнопку «Далі».

PC10857JP—UN—13APR09



Далі

Для отримання додаткової інформації про створення навігаційних маршрутів в кожному режимі стеження див. розділ «ВИКОРИСТАННЯ НАВІГАЦІЇ».

RN38933,0000051-UK-26JUL11-9/9

Повторне налаштування навігаційного маршруту

PC13916—UN—25JUL11



Головна сторінка GreenStar

Щоб повернутися до сторінки налаштування навігаційного маршруту після завершення роботи майстра налаштувань для зміни або створення нової навігаційної лінії, натисніть кнопку ШВИДКА ЗМІНА НАВІГАЦІЇ на сторінці ЗАПУСКУ або ГОЛОВНІЙ сторінці GreenStar.

PC10857JJ—UN—13APR09



Швидка зміна навігації

RN38933,0000052-UK-25JUL11-1/1

Сторінка запуску GreenStar

Використайте сторінку запуску для роботи з навігацією і картуванням після завершення роботи майстра налаштувань. Відкрийте сторінку запуску, натиснувши клавішу ЗАПУСК на ГОЛОВНІЙ сторінці GreenStar.

Помилка відхилення від маршруту (A) — у вікні відображається цифрове значення. Помилка відхилення від маршруту відображається в см (дюймах) до 99 см (35 дюймів). Якщо помилка перевищує 99 см (35 дюймів), відстань відображається в метрах (футах).

Номер маршруту (B) вказує номер маршруту, по якому спрямовується машина. Також вказує напрям такого маршруту відносно початкового маршруту 0, заданого для поля.

Значок навігації (C) показує машину та знаряддя у відносних розмірах. Трикутник на машині вказує на контрольну точку, яка використовується для навігації машини і визначається вимірами зміщення машини.

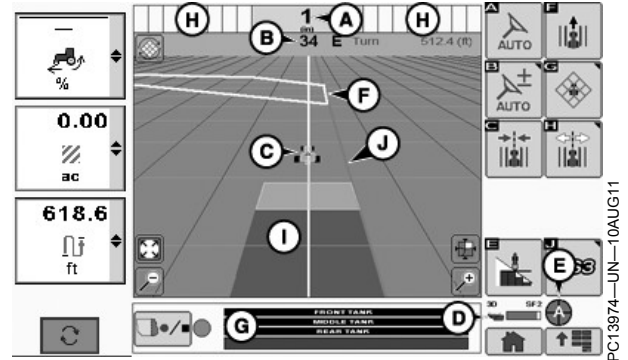
Індикатор GPS (D) вказує рівень точності, на якому нині працює приймач StarFire (3D, SF2, SF1, RTK). При використанні GPS-приймача відмінного від приймача StarFire на дисплеї відображається текст 3D GPS, а поле індикатора не заповнюється.

Кругова діаграма стану системи AutoTrac (E) — (див. розділ «Система AutoTrac»)

Внутрішня межа (F)

Індикатор стану Swath Control Pro (G)

Індикатор точності проходу (H) — призначений для візуального відображення помилки відхилення від маршруту. Цей індикатор складається з восьми вікон, розташованих на кожній стороні вікна помилки відхилення від маршруту. Вікна вмикаються, коли необхідно вказати, в якому напрямі слід повернути машину, щоб повернутися на лінію АБ. Кожна стрілка



PC10857J1—UN—13APR09 Сторінка запуску GreenStar



ЗАПУСК

- | | |
|-----------------------------------|-------------------------------------|
| A—Помилка відхилення від маршруту | F—Внутрішня межа |
| B—Номер маршруту | G—Індикатор стану Swath Control Pro |
| C—Піктограма навігації | H—Індикатор точності проходу |
| D—Індикатор GPS | I—Покриття |
| E—Діаграма стану системи AutoTrac | J—Зовнішня межа |

означає відстань (за замовчуванням — 10 см (4 дюйми)). Відстань і напрям руху можна вказати на сторінці налаштувань світлодіодної панелі курсовказівника.

Покриття (I)

Зовнішня межа (J)

ПРИМІТКА: Деякі екранні клавіші відображаються у тому випадку, якщо пристрої або функції, пов'язані з цими клавішами, підключені або доступні, наприклад, елементи управління AutoTrac.

RN38933,0000053-UK-10AUG11-1/21

Вмикання/вимикання рульового управління AutoTrac — активація і деактивація системи AutoTrac

PC10857LA—UN—14APR09



Вмикання/вимикання рульового управління AutoTrac

RN38933,0000053-UK-10AUG11-2/21

Збільшення чутливості рульового управління AutoTrac

PC10857LB—UN—14APR09

Значення чутливості рульового управління також можна ввести на сторінці налаштувань системи AutoTrac.



Збільшення чутливості рульового управління AutoTrac

Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000053-UK-10AUG11-3/21

Зменшення чутливості рульового управління AutoTrac

PC10857LC—UN—14APR09



Зменшення чутливості рульового управління AutoTrac

RN38933,0000053-UK-10AUG11-4/21

Увімкнення/вимкнення записування — використовується для увімкнення та вимкнення записування покриття, коли для джерела записування вибрано ручний режим.

PC10857XJ—UN—16JUN10



Увімкнення/вимкнення записування

RN38933,0000053-UK-10AUG11-5/21

Швидка зміна навігації — використовується для швидкого переходу на сторінку налаштування навігації для створення або зміни навігаційного маршруту.

PC10857JJ—UN—13APR09

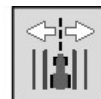


Швидка зміна навігації

RN38933,0000053-UK-10AUG11-6/21

Зміщення маршруту — перейдіть до наступних елементів управління зміщенням маршруту. Функція зміщення маршруту використовується для регулювання положення машини по відношенню до лівого краю, центру чи правого краю заданого маршруту. Зміщення маршруту можна використовувати для компенсації похибки GPS. Похибка притаманна будь-якій супутниковій системі GPS із диференціальною корекцією.

PC10857NC—UN—24SEP09



Зміщення маршруту

RN38933,0000053-UK-10AUG11-7/21

Зміщення маршруту вліво — зміщення віх навігаційних маршрутів вліво.

PC10857LE—UN—14APR09



Зміщення маршруту вліво

RN38933,0000053-UK-10AUG11-8/21

Зміщення маршруту вправо — зміщення віх навігаційних маршрутів вправо.

PC10857LF—UN—14APR09

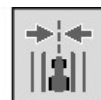


Зміщення маршруту вправо

RN38933,0000053-UK-10AUG11-9/21

Зміщення маршруту до центра

PC10857LG—UN—14APR09



Зміщення маршруту до центра

Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000053-UK-10AUG11-10/21

Видалити зміщення

PC10857LH—UN—14APR09



Видалити зміщення

RN38933,0000053-UK-10AUG11-11/21

Повернення до екранних клавiш сторiнки запуску

PC10857LI—UN—14APR09



Кнопка «Назад»

RN38933,0000053-UK-10AUG11-12/21

Елементи управління картою — перехiд до наступних елементiв управління картою

PC10857LJ—UN—14APR09



Елементи управління картою

RN38933,0000053-UK-10AUG11-13/21

Змiнити режим картування

PC10857LK—UN—14APR09



Змiнити режим картування

RN38933,0000053-UK-10AUG11-14/21

Виконайте панорамування карти в напрямку стрiлки.

PC10857LM—UN—14APR09



Панорамування карти вгору

RN38933,0000053-UK-10AUG11-15/21

Вибрати розмiр карти — при натисканнi цiєї кнопки карта розгортається на увесь екран, а екраннi клавiшi не вiдображаються. Натиснiть кнопку ще раз для зменшення розмiру карт i вiдображення екранних клавiш.

PC10857LQ—UN—14APR09



Вибрати розмiр карти

RN38933,0000053-UK-10AUG11-16/21

Зменшити масштаб

PC10857LR—UN—14APR09



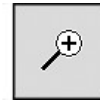
Зменшити масштаб

Продовження на наступнiй сторiнцi

RN38933,0000053-UK-10AUG11-17/21

Збільшити масштаб

PC10857RA—UN—24SEP09

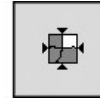


Збільшити масштаб

RN38933,0000053-UK-10AUG11-18/21

Відцентрувати карту — центрування карти на машині.

PC10857LT—UN—14APR09

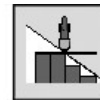


Відцентрувати карту

RN38933,0000053-UK-10AUG11-19/21

Перемикач ввімкнення/вимкнення системи Swath Control Pro ON/OFF

PC10857LU—UN—14APR09



Перемикач ввімкнення/вимкнення системи Swath Control Pro ON/OFF

RN38933,0000053-UK-10AUG11-20/21

GreenStar — перехід на головну сторінку GreenStar

PC13916—UN—25JUL11



Головна сторінка GreenStar

RN38933,0000053-UK-10AUG11-21/21

Загальні принципи роботи системи GreenStar™

Загальні принципи роботи системи GreenStar

PC10857LK—UN—14APR09

Види картування

На сторінці запуску можна вибрати один з трьох видів, натиснувши кнопку перемикавання

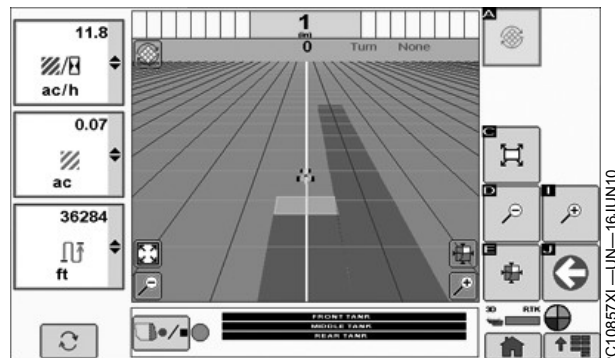
Кнопка зміни режиму картування на карті або екранна клавіша.



Види картування

RN38933,0000054-UK-10AUG11-1/5

Вид в перспективі

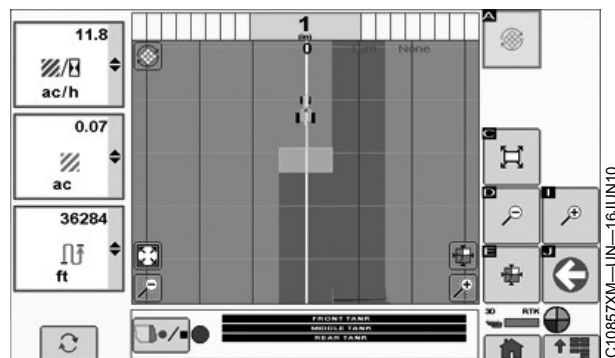


Вид в перспективі

RN38933,0000054-UK-10AUG11-2/5

Рухомий вид зверху

Карта відцентрована на машині і напрямок руху машини завжди спрямовано до верху карти. Кнопки панорамування неактивні.

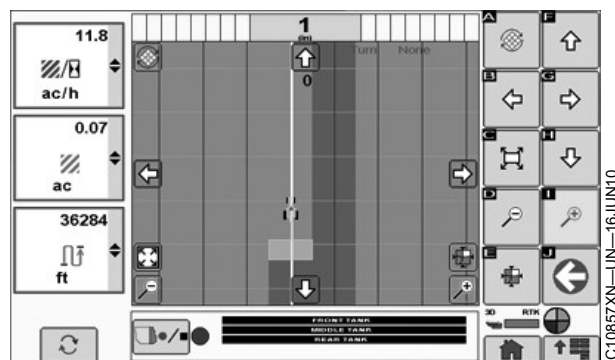


Рухомий вид зверху

RN38933,0000054-UK-10AUG11-3/5

Фіксований вид зверху

Карта не переміщується, північний напрямок завжди знаходиться у верхній частині карти. Кнопки панорамування використовуються для перегляду інших ділянок поля.



Фіксований вид зверху

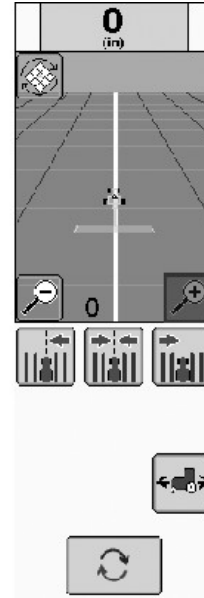
Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000054-UK-10AUG11-4/5

Перегляд лівої частини

У лівій частині можна переглядати картування при роботі з іншими програмами на головній сторінці, наприклад, SeedStar2. При відображенні картування в якості головної сторінки воно не відображатиметься в лівій частині екрану. Якщо кнопки неактивні, вони не відображатимуться в лівій частині екрану. На the GS3 CommandCenter для використання цього виду треба скористатися перемикачем зліва.

ПРИМІТКА: Опції зліва можуть розрізнятися залежно від типу машини, що використовується.



Перегляд лівої частини

RN38933.0000054-UK-10AUG11-5/5

PC13975—UN—10AUG11

Змінення полів

Якщо дисплей налаштований для роботи, можна швидко змінювати поля та навігаційні маршрути:

RN38933.0000055-UK-25JUL11-1/5

1. Головна сторінка GreenStar

PC13916—UN—25JUL11



Кнопка головної сторінки GreenStar

RN38933.0000055-UK-25JUL11-2/5

2. Екранна клавіша швидкої зміни поля

PC10857JK—UN—13APR09



Екранна клавіша швидкої зміни поля

RN38933.0000055-UK-25JUL11-3/5

3. Виберіть або створіть клієнта, ферму і поле.

4. Натисніть кнопку «Далі».

PC10857JP—UN—13APR09



Кнопка переходу вперед

5. Виберіть необхідний режим стеження.

6. Виберіть або створіть навігаційний маршрут в залежності від режиму стеження.

Продовження на наступній сторінці

RN38933.0000055-UK-25JUL11-4/5

7. Натисніть кнопку «Далі».

PC10857JP—UN—13APR09



Кнопка переходу вперед

RN38933,0000055-UK-25JUL11-5/5

Створення межі

PC10857JK—UN—13APR09

Внутрішні і зовнішні межі створюються однаково. Для створення межі під час руху машини виконайте наступні дії. Межі можна створити під час роботи (наприклад, при сівбі), проте при цьому будуть недоступні деякі функції.

ПРИМІТКА: Перед створенням внутрішньої межі НЕОБХІДНО спочатку створити зовнішню межу поля.

1. Виберіть швидку зміну поля на головній сторінці GreenStar.



Швидка зміна поля

2. Виберіть або створіть клієнта, ферму і поле для якого необхідно створити межу.

RN38933,0000056-UK-25JUL11-1/9

3. Натисніть екранну клавішу меж

PC10857MC—UN—14APR09

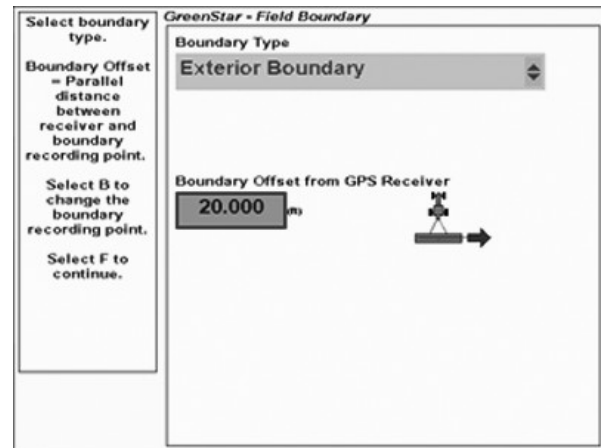


Екранна клавіша меж.

RN38933,0000056-UK-25JUL11-2/9

4. Виберіть ТИП межі, який необхідно створити. При виборі внутрішньої межі, необхідно присвоїти межі ім'я. І зовнішня і внутрішня межі пов'язані з ім'ям поля.

5. Введіть **відстань зміщення межі**. Відстань від центру GPS-приймача машини до лінії межі, яка буде створена.



Межа поля GreenStar

RN38933,0000056-UK-25JUL11-3/9

6. Натисніть екранну клавішу перемикавання зміщення межі для вибору місця точки записування межі:

PC10857ME—UN—14APR09

- Ліва або права сторона GPS-приймача
- Ліва або права сторона задньої частини знаряддя, яке навішується ззаду, або передньої частини знаряддя, яке навішується спереду. Це положення визначається зміщеннями знаряддя 1 і 2.



Екранна клавіша перемикавання зміщення межі

Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000056-UK-25JUL11-4/9

7. Натисніть кнопку «Далі».

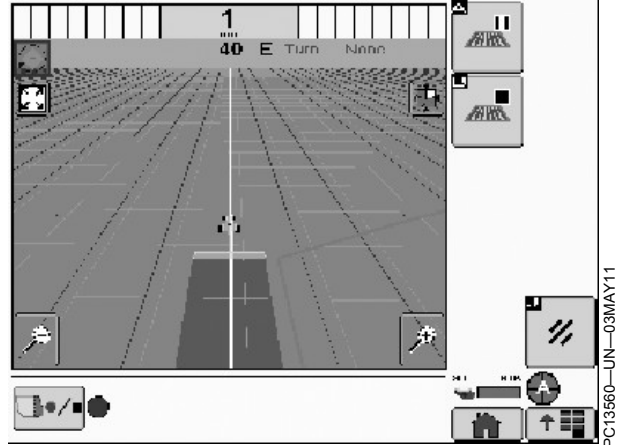
PC10857JP—UN—13APR09



Кнопка переходу вперед

RN38933,0000056-UK-25JUL11-5/9

8. Рухайтесь на машині не менше 1 секунди і виберіть пуск записування межі.



PC10857MF—UN—14APR09

Сторінка "Робота"



Пуск записування межі

RN38933,0000056-UK-25JUL11-6/9

- Пауза записування межі зазвичай використовується для об'їзду перешкоди або повернення знаряддя у кут поля для забезпечення точнішого значення меж. Від того місця, де записування було призупинене, і до того місця, де воно було відновлене, межа відображатиметься прямою лінією.

PC10857MH—UN—14APR09



Пауза записування межі

RN38933,0000056-UK-25JUL11-7/9

- Зупинка записування межі дозволяє припинити записування і зберегти межу.

PC10857MI—UN—14APR09



Зупинка записування межі

RN38933,0000056-UK-25JUL11-8/9

- Відміна записування межі дозволяє відмінити межу.

PC10857XQ—UN—16JUN10



Відміна записування межі

RN38933,0000056-UK-25JUL11-9/9

9. Зупинка записування безпосередньо перед місцем, де було розпочате записування, для завершення межі. Між точкою зупинки і запуску буде намальована пряма лінія.

Розрахунок площі

Головна сторінка GreenStar > Швидка зміна поля > Виберіть клієнта, ферму і поле

На дисплеї буде розрахована площа всередині зовнішньої межі з вирахуванням будь-яких площ внутрішніх меж. Значення площі відображатиметься на зображенні межі на сторінці швидкої зміни поля після створення меж.

PC13916-UN-25JUL11



PC10857JK-UN-13MAY11 Кнопка головної сторінки GreenStar



Швидка зміна поля

RN38933,0000057-UK-25JUL11-1/1

Картування покриття

Кarti покриття служать в якості візуального орієнтиру для оператора, забезпечуючи повне покриття поля. Для кожного поля, вибраного на екрані налаштування поля, у внутрішню пам'ять можна зберегти одну карту покриття. Обмеження за розміром карти покриття складає приблизно 202–1214 гектарів(500–3000 акрів) в залежності від ширини і швидкості знаряддя, а також від

того, наскільки рівно переміщається машина. Для деяких тихохідних знарядь обмеження досягається через 30 акрів.

Перша точка покриття, записана для кожної карти, стає **опорною точкою** для цієї карти. При роботі на відстані більш ніж 32 км (20 миль) від опорної точки картування може стати неточним і помилковим.

RN38933,0000058-UK-25JUL11-1/1

Записування карт покриття

Якщо для джерела записування використовується **АВТОМАТИЧНИЙ** режим, для роботи функції записування покриття необхідно виконати ВСІ наступні умови:

- Робота майстра налаштувань завершена

- Сигнал GPS (потрібен сигнал StarFire)
- Включений головний перемикач (при наявності)
- Включено не менше одного перемикача секцій (при наявності)
- Знаряддя знаходиться в робочому положенні або включений насос подачі розчину (обприскувач)

Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000059-UK-10AUG11-1/2

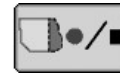
Якщо для джерела запису використовується режим **ЗНАРЯДДЯ** (контактний перемикач), для роботи функції запису покриття необхідно виконати ВСІ описані нижче умови.

- Робота майстра налаштувань завершена
- Сигнал GPS (потрібен сигнал StarFire)
- Знаряддя знаходиться в робочому положенні
-

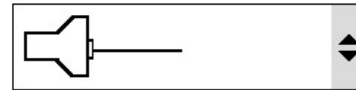
Якщо для джерела записування використовується **РУЧНИЙ** режим, для роботи функції записування покриття необхідно виконати ВСІ наступні умови:

- Робота майстра налаштувань завершена
- Сигнал GPS (потрібен сигнал StarFire)
- Кнопка записування вручну установлена в увімкнене положення

PC10857XJ—UN—16JUN10



PC10857KP—UN—13APR09 Кнопка ручного записування



Контактний перемикач знаряддя

ПРИМІТКА: Якщо для джерела записування використовується АВТОМАТИЧНИЙ режим або режим ЗНАРЯДДЯ, кнопка увімкнення/вимкнення записування вручну буде неактивна.

RN38933,0000059-UK-10AUG11-2/2

Видалення карт покриття

Видаліть карти покриття, щоб звільнити пам'ять дисплея. Карти покриття можна видалити на сторінці налаштування поля або в налаштуваннях карти.

- Головна сторінка GreenStar >> Швидка зміна поля >> Видалення карт покриття
- Головна сторінка GreenStar > Налаштування > Налаштування карти

При видаленні карти покриття виберіть один з варіантів:

- Видалити всі карти полів — видалення всіх даних покриття в дисплеї.
- Видалити карту поточного поля — видалення даних покриття для поля, вибраного в майстрі налаштувань.
- Видалити всі карти, окрім поточної — видалення всіх даних покриття в дисплеї, за виключенням вибраного поля.

Три аварійні повідомлення також мають клавіші швидкого доступу для видалення карт покриття:

1. Пам'ять для карти покриття поля майже заповнена

PC13916—UN—25JUL11

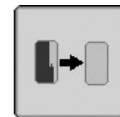


PC10857JK—UN—13APR09 Головна сторінка GreenStar



PC10857XS—UN—16JUN10

Швидка зміна поля



Видалення карт покриття

2. Для вибраного поля є покриття
3. Зниження точності поля через відстань від опорної точки.

RN38933,000005A-UK-25JUL11-1/1

Індикатор точності GPS StarFire

Індикатор точності GPS StarFire™ представляє собою гістограму поряд із зображенням приймача на сторінці карти і головних сторінках. Індикатор відображає відносну якість поточного сигналу GPS від 0 до 100 і змінює колір у відповідності з рівнем повторюваної точності для поточної якості і типу сигналу. Якість залежить від декількох чинників, включаючи тип сигналу, кількість супутників, PDOP і т. д. При рівні якості 90–100 точність має бути в межах специфікації для типу сигналу. Індикатор діє тільки з GPS-приймачами

StarFire. Для підключеного до дисплея GPS-приймача стороннього виробника буде відображена тільки повна гістограма зеленого кольору. Для отримання додаткової інформації див. посібник з експлуатації системи StarFire.

Три кольори (червоний, помаранчевий та зелений) вказують на наявність достатньої повторюваної точності для роботи. Повторювану точність можна перевірити при записуванні даних наступного дня і порівнянні їх з попередніми записаними даними.

RN38933,000005B-UK-25JUL11-1/1

Червона гістограма

PC10857WQ—UN—02JUN10

Червоний



Якщо гістограма має червоний колір, НЕ рекомендується використовувати програми GreenStar для виконання задач, що вимагають повторюваної точності. Гістограма матиме червоний колір в наступних випадках.

Якість SF1 = 0–40

Якість SF2 = 0–40

Якість WAAS = 0–40

RN38933,000005C-UK-25JUL11-1/1

Помаранчева гістограма

PC10857WR—UN—02JUN10

Помаранчевий



Якщо гістограма має помаранчевий колір для типу сигналу SF1 або SF2, розрахункова позиція GPS має повторювану точність середнього рівня, достатню для виконання таких операцій, як застосування AutoTrac™ при обробці ґрунту або посіві на великій площі або Swath Control Pro з обприскуванням. Гістограма матиме зелений колір в наступних випадках.

Якість WAAS = 50–100

Якість SF1 = 50–100

Якість SF2 = 50–80

RN38933,000005D-UK-10AUG11-1/1

Зелена гістограма

PC10857WR—UN—02JUN10

Зелений



Якщо гістограма має зелений колір, розрахункова позиція GPS має повторювану точність високого рівня, достатню для виконання таких операцій, як застосування AutoTrac або Swath Control Pro для посіву просапних культур і смугової обробки ґрунту. Якщо при виконанні операцій, що вимагають високого рівня повторюваної точності, гістограма буде мати помаранчевий або червоний колір, рекомендується припинити операцію до тих пір, поки гістограма не набуде зеленого кольору, або уважно спостерігати за знаряддям і за потреби вручну коригувати роботу програм GreenStar. Гістограма матиме зелений колір в наступних випадках.

Якість SF2 = 90–100

Якість сигналу RTK або RTK Extend = 0–100

При нормальній роботі RTK сигнал завжди матиме повторювану точність високого рівня через те, що базова станція займає фіксоване положення.

ПРИМІТКА: Зелений колір гістограми доступний тільки для повторюваної точності, яка забезпечується сигналами типу SF2 і RTK. Функціонування програм GreenStar залежить не лише від якості сигналу GPS під час роботи, але і від якості сигналу GPS на момент записування суміжної карти покриття, навігаційної лінії або межі. З цієї причини на карті покриття можна відобразити точність GPS.

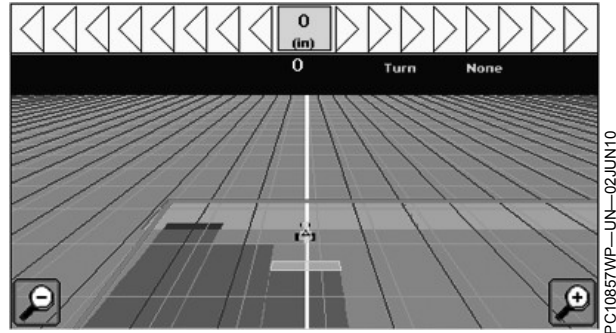
RN38933,000005E-UK-10AUG11-1/1

Відображення точності GPS на карті покриття

Точність GPS можна відобразити на карті в режимі «тільки покриття», щоб оператор міг знати, де було записано покриття з повторюваною точністю нижче високого рівня. Функціонування програм GreenStar залежить не лише від якості сигналу GPS під час роботи, але і від якості сигналу GPS на момент запису суміжної карти покриття, навігаційної лінії або межі.

ПРИМІТКА: Ця функція корисна тільки для сигналу SF2 і операцій, що вимагають повторюваній точності високого рівня, таких як застосування AutoTrac або Swath Control для посіву просапних культур і смугової обробки ґрунту.

Увімкніть цю функцію, встановивши прапорець GPS Ассигасу (Точність GPS) на сторінці налаштування карти. Карта покриття набуде помаранчевого кольору, якщо індикатор точності GPS StarFire горить помаранчевим або червоним кольором. Покриття, що перекривається, матиме темно-синій колір незалежно



від точності GPS. Перевірте рівень точності GPS на сторінці запуску.

Якщо при виконанні операцій, що вимагають високого рівня повторюваної точності, поточна АБО суміжна карта покриття має помаранчевий колір, рекомендується уважно спостерігати за знаряддям і за потреби вручну коригувати роботу програм GreenStar.

RN38933,0000085-UK-10AUG11-1/1

Використання функції навігації в системі GreenStar

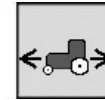
1. Виконайте всі етапи майстра налаштувань для налаштування функції навігації в системі GreenStar і створення навігаційного маршруту. Див. розділ "ПОЧАТОК РОБОТИ" вище в цьому посібнику.
2. Створіть навігаційний маршрут. Для отримання інформації про створення навігаційних маршрутів і роботу у кожному з режимів стеження див. розділ «ВИКОРИСТАННЯ НАВІГАЦІЇ» далі в посібнику.
3. Для отримання інформації про налаштування системи для забезпечення її оптимальної роботи див. розділ "НАЛАШТУВАННЯ СИСТЕМИ НАВІГАЦІЇ" в цьому посібнику.
4. Для використання функції навігації в системі GreenStar треба виконати ВСІ наступні умови.
 - Роботу майстра налаштувань завершено
 - Налаштування режиму стеження налагоджене на «Прямий маршрут», «Адаптивний непрямої маршрут», «Непрямої маршрут АБ», «Круговий маршрут» або «Рядковий копір»
 - Налаштований навігаційний маршрут 0 (за виключенням адаптивного непрямого маршруту та рядкового копіра)
 - Сигнал GPS (потрібен сигнал StarFire)
5. Для отримання опису сторінки запуску та карти див. розділ «СТОРІНКА ЗАПУСКУ GREENSTAR» в цьому посібнику.

RN38933.00000FB-UK-10AUG11-1/2

6. Виведіть машину на навігаційний маршрут. Найближчий маршрут виділений товщою білою лінією. Помилка відхилення від маршруту відображається на індикаторі точності проходу. Ця цифра вказує, наскільки відхилилася машина від найближчого маршруту. Ця цифра збільшуватиметься, поки машина не досягне точки, що знаходиться на півдорозі між двома маршрутами. Після досягнення середньої точки значення помилки стануть зменшуватися по мірі наближення машини до наступного маршруту.

Номер маршруту відображається під індикатором точності проходу і оновлюється автоматично системою у міру наближення до нового маршруту. Номер маршруту змінюється, коли машина виявляється на півдорозі між двома маршрутами.

PC10857MK—UN—23APR09



Екранна клавіша перемикачів напрямку

Натисніть екранну клавішу перемикачів напрямку для зміни напрямку руху машини на карті, якщо він відрізняється від поточного напрямку руху.

Для отримання інформації про сигнали стеження, зміщення маршруту, види при повороті і попередження про поворот див. розділ "ЗАГАЛЬНА НАВІГАЦІЯ".

RN38933.00000FB-UK-10AUG11-2/2

Експлуатація системи AutoTrac™

Правила техніки безпеки при використанні системи навігації

Забороняється користуватися системою AutoTrac при русі по автодорогам.

- Завжди вимикайте (деактивуйте і вимикайте) систему AutoTrac перед виїздом на автодорогу.
- Не намагайтеся увімкнути (активувати) систему AutoTrac під час руху по дорозі.

Система AutoTrac призначена для допомоги оператору для більш ефективного виконання польових операцій. Оператор завжди є відповідальним за маршрут машини.

Для запобігання травмування оператора та сторонніх осіб: Будьте пильні і звертайте увагу на умови довкілля.

- За необхідності візьміть на себе керування кермом, щоб запобігти зіткненню на полі зі сторонніми особами, обладнанням або іншими перешкодами.
- Зупиніть роботу, якщо недостатня видимість не дозволяє належним чином керувати машиною чи ідентифікувати людей або перешкоди на шляху машини.
- Під час вибору швидкості руху враховуйте польові умови, видимість і конфігурацію машини. Наприклад, встановіть здвоєні колеса при використанні системи AutoTrac на тракторах при русі на високій швидкості.

CZ76372,00001C3-UK-05OCT10-1/1

Загальна інформація

ВАЖЛИВО: Робота системи AutoTrac залежить від системи GPS, керованої урядом США. За точність і обслуговування системи GPS відповідальність несе виключно уряд США. В систему можуть вноситися зміни, які можуть вплинути на точність і робочі характеристики всього обладнання GPS.

Оператор несе відповідальність за машину і повинен виконувати поворот в кінці кожного маршруту. Система не повертає машину в кінці маршруту.

Система AutoTrac доповнює механічні маркери. Оператор повинен оцінити загальну точність системи, щоб визначити, для яких конкретних польових операцій можна використовувати систему рульового управління. Оцінка необхідна, оскільки для різних польових операцій потрібна різна точність. Оскільки система AutoTrac використовує мережу диференціальної корекції STARFIRE разом з системою глобального позиціонування (GPS), з часом можливі невеликі зміщення положення.

OOU06050,00010A6-UK-12APR09-1/1

Точність системи AutoTrac

Загальна точність системи AutoTrac залежить від багатьох змінних величин. Рівняння виглядає наступним чином:

Точність системи AutoTrac = точність сигналу + налаштування машини + налаштування знаряддя + умови поля і ґрунту.

Важливо пам'ятати про наведені нижче зауваження.

- Після запуску приймач має прогрітися.
- Машина повинна бути налаштована належним чином (завантажено баластом відповідно до вказівок у посібнику з експлуатації і т. д.)
- Знаряддя має бути налаштоване для роботи належним чином (деталі, що зношуються, наприклад сошники, окучники й лапи, повинні перебувати в гарному робочому стані та розташовуватися на правильній відстані одна від одної).
- Потрібно проаналізувати, як умови поля і ґрунту

впливають на роботу системи (для руху пухким ґрунтом потрібна інтенсивніша робота системи рульового управління порівняно зі щільним ґрунтом, проте під час руху щільним ґрунтом тягові навантаження можуть бути нерівномірними).

Для отримання додаткової інформації див. пункт «ТОЧНІСТЬ СИСТЕМИ AUTOTRAC» в розділі «ДІАГНОСТИКА» цього посібника.

ВАЖЛИВО: Хоча систему AutoTrac можна активувати відразу після підтвердження сигналу корекції SF2 (або SF1, якщо застосовується активація AutoTrac SF1), її точність може продовжувати підвищуватися після увімкнення живлення системи.

Активация системи AutoTrac SF2 спрацьовує по сигналу SF1, SF2 або RTK.

Активация системи AutoTrac SF1 спрацьовує тільки по сигналу SF1.

OOU06050,00010A7-UK-12APR09-1/1

Умикання системи AutoTrac™

PC10857LA—UN—14APR09

Для увімкнення системи AutoTrac™ слід виконати наведені нижче умови.

- Машина обладнана контролером системи кермування, що підтримує функцію AutoTrac™
- Дійсна активація системи AutoTrac™ (26-значний код активації)
- Завершено роботу майстра налаштувань, і створено навігаційний маршрут. Для отримання інформації про майстра налаштувань див. розділ «ПОЧАТОК РОБОТИ» вище в цьому посібнику; для отримання інформації про створення навігаційних маршрутів див. розділи для кожного режиму навігації.
- Обрано правильний рівень сигналу StarFire для активації AutoTrac (SF1, SF2 або RTK) і прийнятий допустимий сигнал GPS.
- Модуль компенсації нерівностей рельєфу (TCM) увімкнений і видається допустиме повідомлення TCM
- Керування системою кермування не має активних



Екранна клавіша увімкнення/вимкнення рульового управління

несправностей, що стосуються функцій системи кермування.

- Температура гідравлічної оливи вища за мінімальну - Трактори — вище 20 °C (68 °F)
- Швидкість руху вперед машини не перевищує 30 км/год (18,6 милі на годину)
- Швидкість заднього ходу машини не перевищує 10 км/год (6 миль/год)

Для увімкнення системи AutoTrac натисніть екранну клавішу увімкнення/вимкнення рульового управління, розташовану на сторінці виконання. При повторному натисканні цієї екранної клавіші система AutoTrac буде вимкнена.

RN38933.00000FC-UK-19AUG11-1/1

Активація системи AutoTrac

ПОПЕРЕДЖЕННЯ: Під час роботи AutoTrac оператор відповідає за рульове управління в кінці шляху і уникнення зіткнень.

Не намагайтеся увімкнути (активувати) систему AutoTrac під час руху по дорозі.

1. УВІМКНЕННЯ системи AutoTrac

2. Виведіть машину на навігаційний маршрут, після чого перед машиною з'явиться біла навігаційна лінія.

3. Вручну активуйте систему AutoTrac при необхідності використання рульового управління, натиснувши кнопку відновлення. Увімкнеться система рульового управління.

RN38933.00000FD-UK-10AUG11-1/1

Кнопка відновлення



Комбайн

A—Кнопка автоматичного режиму

B—Кнопка номер 2
C—Кнопка номер 3

Місце розташування кнопки відновлення може бути різним, залежно від типу, моделі та року випуску машини. На малюнках показано місце розташування кнопки відновлення на тракторах і комбайнах.

На багатофункційній ручці комбайни використовують



Трактор

D—Кнопка відновлення

кнопки 2 або 3, щоб опустити жниварку й активувати систему AutoTrac™, або кнопку автоматичного режиму, щоб просто активувати систему AutoTrac™.

Натисніть кнопку відновлення, щоб перевести систему AutoTrac™ зі стану УВІМКНУТО в стан АКТИВОВАНО.

RN38933,00000FE-UK-19AUG11-1/1

Кругова діаграма стану системи AutoTrac

Діаграма стану системи AutoTrac відображається внизу

сторінки запуску в якості індикатора швидкої діагностики.

OUC6050,00010AB-UK-12APR09-1/5

ВСТАНОВЛЕНО (1/4 кругової діаграми) — контролер рульового управління (SSU) системи AutoTrac і все інше необхідне обладнання встановлено.

PC8832—UN—25OCT05



Встановлено

OUC6050,00010AB-UK-12APR09-2/5

НАЛАШТОВАНО (2/4 кругової діаграми) — виконана дійсна активація системи AutoTrac, вибраний відповідний режим стеження, а також налаштований дійсний маршрут 0. Вибрано правильний рівень сигналу StarFire для активації AutoTrac (SF1, SF2 або RTK). Умови, необхідні для машини, дотримані.

PC8833—UN—25OCT05

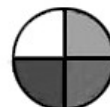


Налаштовано

OUC6050,00010AB-UK-12APR09-3/5

УВІМКНЕНО (3/4 кругової діаграми) — натиснута кнопка увімкнення/вимкнення рульового управління.

PC8834—UN—25OCT05



Увімкнено

OUC6050,00010AB-UK-12APR09-4/5

Продовження на наступній сторінці

УВІМКНЕНОЮ (4/4 кругової діаграми з «А») — натиснута кнопка відновлення, і управління машиною здійснюється за допомогою системи AutoTrac.

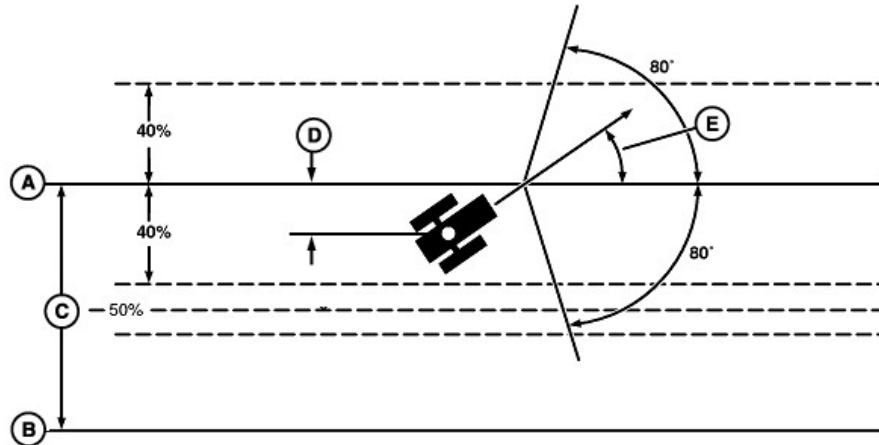
PC8835—UN—25OCT05



Активовано

OUO6050,00010AB-UK-12APR09-5/5

Повторна активація системи AutoTrac на наступному проході



Стеження

A—Маршрут 0
B—Маршрут 1, південь

C—Відстань між проходами

D—Бокове відхилення від маршруту

E—Курсова помилка для маршруту

Коли машина досягне кінця ряду, оператор повинен повернути систему до наступного проходу. Після повороту рульового колеса система AutoTrac деактивується.

Систему AutoTrac можна знову активувати, натиснувши кнопку відновлення тільки при дотриманні наступних умов.

- Швидкість руху вперед машини не перевищує 30 км/год (18,6 милі на годину)
- Швидкість заднього ходу машини не перевищує 10 км/год (6 миль/год).
- Під час руху заднім ходом система AutoTrac залишається активною протягом 45 секунд. Через 45 секунд машину необхідно перемкнути на передню

передачу перед тим, як знову буде активна задня передача.

- Напрямок руху машини не відхиляється від заданого маршруту більш ніж на 80°.
- Машина не виходить за межі 40% відстані між проходами
- Оператор сидить на своєму місці.
- Модуль компенсації нерівностей рельєфу (TCM) увімкнено.

ПРИМІТКА: Номер маршруту, який відображається у верхній частині СТОРІНКИ ЗАПУСКУ, змінюється посередині відстані між двома навігаційними маршрутами.

OUO6050,00010AC-UK-12APR09-1/1

PC8866—UN—02NOV05

Вимкнення системи AutoTrac

PC10857LA—UN—14APR09



ПОПЕРЕДЖЕННЯ: Завжди вимикайте (деактивуйте і виключайте) систему AutoTrac перед виїздом на автодорогу.

Для вимкнення системи AutoTrac натисніть екранну клавішу УВІМКНЕННЯ/ВИМКНЕННЯ РУЛЬОВОГО УПРАВЛІННЯ на СТОРІНЦІ ВИКОНАННЯ.

Система AutoTrac може ДЕАКТИВУВАТИСЯ у наступних випадках.

- Поворот рульового колеса.
- Швидкість вище 30 км/год (18,6 милі на годину).
- Погіршення сигналу диференціальної корекції від SF2 або RTK до WAAS або EGNOS протягом більш ніж 3 хвилин.
- Натискання кнопки УВІМКНЕННЯ/ВИМКНЕННЯ РУЛЬОВОГО УПРАВЛІННЯ.
- Відсутність оператора на місці понад 7 секунд.
- Активація на нейтральній передачі більш ніж на 30 секунд.
- Машина рухається заднім ходом протягом більше 45 секунд.
- Швидкість заднього ходу машини перевищує 9,6 км/год (6 милі/год).

Екранна клавіша увімкнення/вимкнення рульового управління

OUO6050,00010AD-UK-23APR09-1/1

Повідомлення про деактивацію системи AutoTrac™

Повідомлення про деактивацію AutoTrac — при кожному виключенні системи AutoTrac на екран виводиться текст із зазначенням причини виключення. Крім того, відображаються повідомлення з

поясненнями, чому система AutoTrac не була увімкнена. Повідомлення про деактивацію відображається протягом 3 секунд, після чого зникає.

Повідомлення про деактивацію системи AutoTrac	
Повідомлення про деактивацію	Опис
Виявлено рух керма	Оператор повернув рульове колесо
Занизька швидкість	Швидкість машини нижче мінімальної
Зависока швидкість	Швидкість машини перевищує максимально допустиму
Неприпустима передача	Вибрано неприпустиму передачу машини
Змінено номер маршруту	Змінено номер маршруту
Не допустимий сигнал GPS-датчика	Сигнал SF1, SF2 або RTK втрачено
Несправність SSU	Зверніться до дилера компанії John Deere
Неприпустимі повідомлення на дисплеї	Перевірте налаштування дисплея
Неприпустимі параметри дисплея	Перевірте налаштування навігації та налаштування маршруту 0
Систему AutoTrac™ не активовано	Систему AutoTrac™ не активовано на дисплеї
Завелика курсова помилка	Машина розташована під кутом більше 45 градусів відносно маршруту
Значна помилка відхилення від маршруту	Машина поза межами 40% відстані між проходами
Оператора немає на сидінні	Занадто довга відсутність оператора на сидінні
Занизька температура масла	Температура гідравлічної оливи нижча за мінімальну
Немає коригувань TCM-модуля	Переконайтеся, що модуль модуль компенсації нерівностей рельєфу (TCM) увімкнено
Недійсна активація SSU	Потрібен код активації системи SSU. Зверніться до дилера компанії John Deere.
SSU в режимі діагностики	У діагностичне гніздо блоку плавких запобіжників машини вставлений запобіжник, витягніть його.
Жатка вимкнена	Жатка була вимкнена
Дорожній режим	На передачі транспортного режиму
Неприпустима напруга SSU	Зверніться до дилера компанії John Deere
Час заднього ходу вичерпано	Задній хід протягом більш ніж 45 секунд
Занизька швидкість машини	AutoTrac при швидкості нижче мінімальної
Крива має замалий радіус	Перевищення максимальної кривизни
ТЗ не пересувається вперед	Для активації потрібно увімкнути передачу переднього ходу машини
Вимикання машини	Машина вимикається
Помилка даних про передачу	Зверніться до дилера компанії John Deere
Помилка кнопки відновлення	Зверніться до дилера компанії John Deere
Помилка ключа запалення	Зверніться до дилера компанії John Deere

Продовження на наступній сторінці

RN38933,000002B-UK-25JUL11-1/2

Повідомлення про деактивацію системи AutoTrac

Не увімкнутий перемикач AutoTrac самохідного кормозбирального комбайна	Увімкніть перемикач AutoTrac самохідного кормозбирального комбайна
Увімкнений перемикач швидкої зупинки самохідного кормозбирального комбайна	Вимкніть перемикач швидкої зупинки самохідного кормозбирального комбайна

RN38933,000002B-UK-25JUL11-2/2

Чутливість рульового управління

PC10857LB—UN—14APR09



Чутливість рульового управління впливає на активність системи AutoTrac при поворотах. Чим вище значення, тим активніше буде поворот. Чутливість рульового управління можна також відрегулювати за допомогою екранних клавіш збільшення і зменшення чутливості рульового управління на сторінці запуску. Поточне значення відображається на екранних клавішах.

PC10857LC—UN—14APR09

Збільшити



Зменшити

ПРИМІТКА: Допустимий діапазон налаштувань чутливості рульового управління становить від 50 до 200 (значення за замовчуванням 70).

OUC6050,00010AF-UK-12APR09-1/1

Використання навігації в режимі прямого маршруту

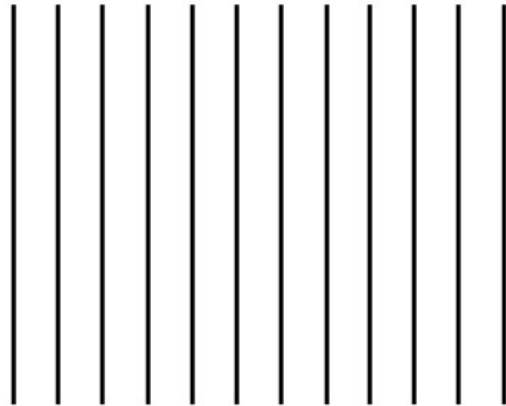
Принцип роботи

Режим прямого маршруту допомагає оператору здійснювати прямі паралельні проходи. Спочатку налаштуйте маршрут 0 (опорний) за допомогою декількох параметрів. Після визначення маршруту 0 генеруються всі проходи для поля. Такі проходи можна використовувати для виконання ручної навігації або роботи системи AutoTrac. Кожен новий прохід створюється на основі початкового проходу, щоб помилки рульового управління не поширювалися на все поле.

Нові проходи є точними копіями початкового проходу.

ПРИМІТКА: Терміни «навігаційний маршрут» і «лінія АБ» є взаємозамінними. Маршрут 0 — це маршрут, визначений оператором, і опорна точка, від якої будуть прокладені всі наступні паралельні проходи в полі.

Відстань між паралельними проходами — це відстань між проходами, введена в майстрі налаштувань.



PC9508—UN—24OCT06

OUO6050,00010B0-UK-23APR09-1/1

Створення нового прямого маршруту

Існує кілька способів визначення маршруту 0:

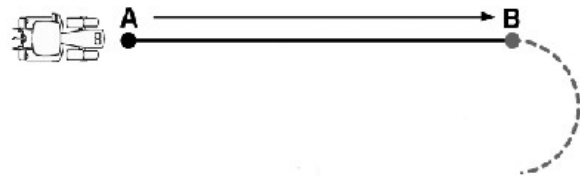
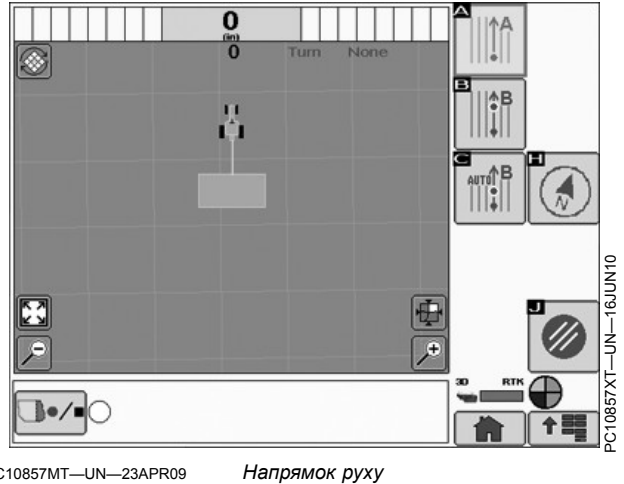
- А + Б — визначення маршруту 0 з рухом на машині.
- А + авто Б — визначення маршруту 0 з рухом на машині.
- А + напрямок — визначення маршруту 0 з рухом на машині в точку А, після чого вводиться попередньо визначене значення напрямку.
- Широта/довгота — визначення маршруту 0 за допомогою введення попередньо визначених значень координат широти і довготи для точок А і Б.

- Широта/довгота + напрямок — визначення маршруту 0 за допомогою введення попередньо визначених значень координат широти і довготи для точки А і введення попередньо визначеного значення напрямку.

ПРИМІТКА: Маршрут 0 можна визначити під час роботи (наприклад, при сівбі), однак під час його створення деякі екранні клавіші можуть бути недоступні.

OUO6050,00010B1-UK-12APR09-1/1

Методи "А+Б", "А + авто Б" та "А + напрямок"



RN38933,0000067-UK-25JUL11-1/6

1. Виберіть режим ПРЯМОГО МАРШРУТУ і виберіть або створіть ім'я маршруту на останній сторінці майстра налаштувань (НАЛАШТУВАННЯ НАВІГАЦІЙНОГО МАРШРУТУ).

PC13916—UN—25JUL11

ПРИМІТКА: Доступ до цієї сторінки можна також отримати за допомогою екранної клавіші швидкої зміни навігації.

Головна сторінка GreenStar -> Швидка зміна навігації

2. Підведіть машину до потрібного місця в полі, щоб створити точку А.

PC10857JJ—UN—13APR09



Швидка зміна навігації

RN38933,0000067-UK-25JUL11-2/6

3. Натисніть екранну клавішу «Задати А».
4. Визначте точку Б за допомогою одного з трьох наступних методів:

PC10857MU—UN—23APR09



Екранна клавіша «Задати А»

RN38933,0000067-UK-25JUL11-3/6

- Для установки точки Б вручну підведіть машину до необхідного положення на полі та натисніть функціональну клавішу «Задати Б». Мінімальна відстань становить 3 м (10 футів). Рекомендується задавати точку Б в дальньому кінці поля для визначення необхідного напрямку.

PC10857MV—UN—23APR09



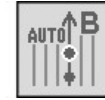
Екранна клавіша «Задати Б»

RN38933,0000067-UK-25JUL11-4/6

Продовження на наступній сторінці

- Для автоматичної установки точки Б можна в будь-який час натиснути клавішу «Автоматично установити Б». Точка Б буде встановлена автоматично, коли машина проїде 15 м (45 футів) від точки А. Цей метод передбачає розрахування точки Б за останніми п'ятьма точками даних, отриманими під час проходження відстані 15 м (45 футів). Після

PC10857MW—UN—23APR09



Автоматично установити Б

цього через точки проводиться лінія максимальної відповідності, що визначає напрямок.

RN38933,0000067-UK-25JUL11-5/6

- Для установки точки Б за допомогою введення напрямку натисніть екранну клавішу «Задати напрямок». Введіть потрібний напрямок лінії з допомогою цифрової клавіатури і збережіть значення, натиснувши кнопку «Прийняти». 0,000 позначає північ, 90,000 — схід, 180,000 — південь і 270,000 — захід. Маршрут 0 визначено, а паралельні маршрути створюються автоматично. Система GreenStar тепер налаштована для роботи.

PC10857MX—UN—23APR09



Екранна клавіша напрямку руху

Для скасування налаштування в будь-який час і повернення на сторінку налаштування навігації натисніть кнопку скасування.

RN38933,0000067-UK-25JUL11-6/6

Методи «Широта/довгота» і «Широта/довгота + напрямок»

ПРИМІТКА: Координати широти і довготи необхідно вводити в десяткових градусах.

1. Завершіть дії на останній сторінці майстра налаштувань (НАЛАШТУВАННЯ НАВІГАЦІЙНОГО МАРШРУТУ).
2. Виберіть «Ввести широту і довготу точки А».
3. Введіть необхідні значення широти і довготи в десяткових градусах
4. Збережіть значення, натиснувши кнопку «Прийняти».
5. Визначте точку Б з допомогою одного з двох наступних методів:

Для установки точки Б за допомогою введення значень координат широти і довготи виберіть «Задати

широту і довготу точки Б». Введіть необхідні значення широти і довготи і натисніть кнопку "Прийняти".

Для установки точки Б за допомогою введення напрямку натисніть екранну клавішу «Задати напрямок». Введіть потрібний напрямок лінії з допомогою цифрової клавіатури і збережіть значення, натиснувши кнопку «Прийняти».

ПРИМІТКА: 0,000 позначає північ, 90,000 — схід, 180,000 — південь і 270,000 — захід.

Маршрут 0 визначено, а паралельні маршрути створюються автоматично. Система GreenStar тепер налаштована для роботи.

Для скасування налаштування в будь-який час і повернення на сторінку налаштування навігації натисніть кнопку «Скасувати».

OUC06050,00010B3-UK-28APR09-1/1

Навігація по прямому маршруту

При роботі в режимі прямого маршруту немає необхідності пересуватися по маршрутам в певному порядку. Найближчий маршрут виділений товщою білою лінією. Номер маршруту відображається під індикатором точності проходу і оновлюється автоматично системою у міру наближення до нового маршруту. Номер маршруту змінюється, коли машина виявляється на півдорозі між двома маршрутами.

Помилка відхилення від маршруту відображається на індикаторі точності проходу. Ця цифра вказує, наскільки відхилилася машина від найближчого маршруту. Ця

цифра збільшуватиметься, поки машина не досягне точки, що знаходиться на півдорозі між двома маршрутами. Після досягнення середньої точки значення помилки стануть зменшуватися по мірі наближення машини до наступного маршруту.

Відстань до кінця проходу визначається за допомогою системи попередження про поворот і відображається у верхній правій частині виду навігації. За 10 секунд до перетину прогнозованого повороту починається зворотний відлік відстані і подається звуковий сигнал. Дана індикація поновлюється при досягненні точки повороту.

OUC06050,00010B4-UK-12APR09-1/1

Використання навігації в режимі кривих "АБ"

Принцип роботи

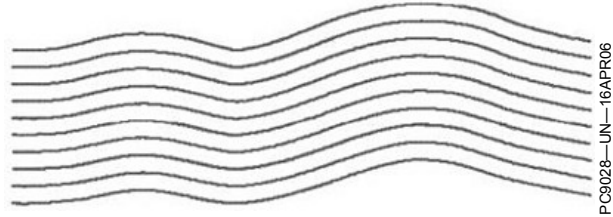
У режимі кривих АБ оператор може провести вигнуті паралельні проходи з кінцевими точками на кожному кінці поля. Навігаційні маршрути паралельні маршруту в кожному напрямку і генеруються на підставі вихідного маршруту, щоб помилки рульового управління не поширювалися на все поле.

Маршрут 0 — це контрольний маршрут, від якого прокладаються наступні криволінійні проходи в полі. Після створення першої кривої АБ (маршрут 0) будуть створені 4 маршрути. Система продовжуватиме створювати додаткові проходи після проходження машиною останнього проходу, показаного на екрані.

ПРИМІТКА: У режимі кривих АБ доступний пропуск проходів.

Створення даних про маршрут за кривою АБ: у міру створення системою початкових проходів після запису маршруту 0 або при генеруванні додаткових проходів на екрані виду в перспективі відобразиться напис «Створення кривої АБ». В цей час відстежувати маршрути не вдасться.

Граничні значення створення кривих АБ: довжина кривої АБ, записаної першою, має становити не менше 10 футів, щоб її можна було використовувати для навігації. Машина повинна розташовуватися на відстані не більше 400 м (0,25 милі) від того місця, де маршрут 0



PC9028—UN—16APR06

був записаний, щоб система могла почати створювати непрямі маршрути. Якщо машина перебуває на максимально допустимій відстані, то для створення маршруту і виведення його на екран може знадобитися кілька хвилин. В цей час на екрані відображається напис «Створення кривої АБ».

Кілька кривих АБ в полі: поле може містити кілька маршрутів на основі кривої АБ. Кожна крива АБ, записана для поля, повинна мати унікальну назву.

Нумерація маршрутів: нумерація маршрутів дозволяє виконувати пропуск проходів і полегшує їх пошук. Мітка напрямку (північ, південь, схід або захід) призначається за напрямком, визначеним між початковою і кінцевою точками кривої.

Кривизна проходу змінюється в міру того, як збільшується опуклість або увігнутість наступних проходів.

OUC06050,00010B5-UK-12APR09-1/1

Створення нового непрямого маршруту АБ

PC13916—UN—25JUL11

Виконайте наступну процедуру, щоб налаштувати першу криву АБ (маршрут 0), від якої будуть прокладатися наступні криволінійні проходи в поле.

ПРИМІТКА: Для поля можна записати кілька кривих АБ. Їм необхідно дати унікальні імена і записати окремо.

1. Виберіть режим НЕПРЯМОГО МАРШРУТУ АБ і виберіть або створіть ім'я маршруту на останній сторінці майстра налаштувань (НАЛАШТУВАННЯ НАВІГАЦІЙНОГО МАРШРУТУ).

ПРИМІТКА: Доступ до цієї сторінки можна також отримати за допомогою екранної клавіші швидкої зміни навігації.

2. Підведіть машину до необхідного місця полі, щоб почати маршрут 0.
3. Натисніть екранну клавішу початку записи кривих АБ. Ця екранна клавіша після натискання буде замінена на наступні екранні клавіші.
 - Пауза записування
 - Зупинка записування
 - Відміна.
4. Пройдіть перший прохід. На карті відобразиться блакитний навігаційний маршрут.



PC10857JJ—UN—13APR09 Головна сторінка GreenStar



Швидка зміна навігації

ПРИМІТКА: При русі вперед записаний маршрут, можливо, не буде відображатися на дисплеї позаду значка машини. Маршрут відобразиться після повороту машини.

5. Натисніть «Зупинка записування» в кінці проходу і маршрут буде збережений в пам'яті.

ПРИМІТКА: При втраті сигналу GPS під час записування записування буде зупинено, і крива АБ, записана до цього моменту, буде збережена. Якщо крива АБ відрізняється від тієї, що потрібна оператору, її можна видалити за допомогою кнопки видалення маршруту на сторінці НАЛАШТУВАННЯ НАВІГАЦІЙНОГО МАРШРУТУ в МАЙСТРІ НАЛАШТУВАНЬ.

RN38933,0000063-UK-25JUL11-1/1

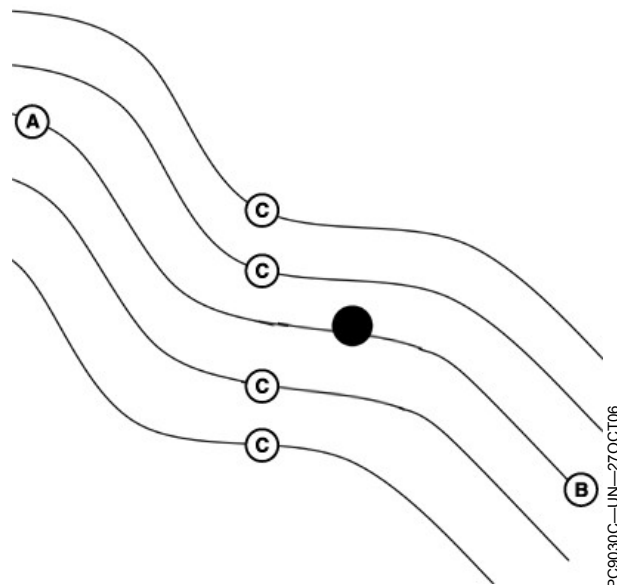
Запис прямого маршруту або об'їзд перешкод

1. Почніть записування кривих АБ
2. Натисніть «Пауза записування», щоб призупинити записування маршруту машини.
3. Натисніть «Записування кривих АБ», щоб відновити запис кривої АБ.

Точки ПАУЗИ і ВІДНОВЛЕННЯ записування будуть з'єднані прямою лінією. Такий порядок роботи корисний в тому випадку, коли прохід має довгу прямолінійну ділянку або при об'їзді перешкод.

ПРИМІТКА: Максимальна довжина з'єднувального сегмента (лінійний сегмент, створений між точкою ПАУЗИ і ВІДНОВЛЕННЯ записування) становить 0,8 км (0,5 милі) (2640 футів). Якщо відстань перевищить це значення, лінійний сегмент не буде з'єднано, що призведе до розриву в маршруті.

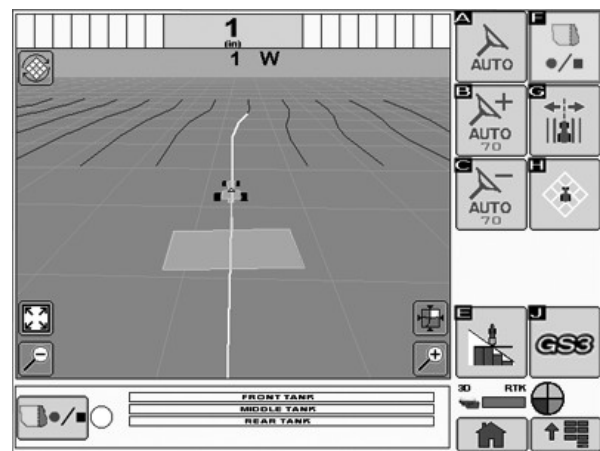
А—Пауза перед перешкодою С—Маршрути, створені на основі маршруту 0
В—Відновлення після перешкоди



OUO6050,00010B7-UK-12APR09-1/1

Прямолінійні подовження

Прямолінійні подовження непрямих маршрутів АБ створюються з прямолінійним подовженням 91 м (300 футів), прикріпленим до кінця фактично записаного маршруту. Завдяки прямолінійному подовженню оператор може повернути машину на маршрут, перш ніж виїхати на поле. Воно також допомагає продовжити навігаційний маршрут в тому випадку, якщо записаний маршрут не досягає межі поля.



RN38933,0000070-UK-26JUL11-1/1

Навігація по кривій АБ

Для отримання інформації про налаштування системи для забезпечення її оптимальної роботи див. пункт «НАЛАШТУВАННЯ КРИВОЇ» в розділі «НАЛАШТУВАННЯ СИСТЕМИ НАВІГАЦІЇ».

Найближчий маршрут виділений товщою білою лінією. Номер маршруту відображається під індикатором точності проходу і оновлюється автоматично системою у міру наближення до нового маршруту. Номер

маршруту змінюється, коли машина виявляється на півдорозі між двома маршрутами.

Помилка відхилення від маршруту відображається на індикаторі точності проходу. Ця цифра вказує, наскільки відхилилася машина від найближчого маршруту. Ця цифра збільшуватиметься, поки машина не досягне точки, що знаходиться на півдорозі між двома маршрутами. Після досягнення середньої точки значення помилки стануть зменшуватися по мірі наближення машини до наступного маршруту.

OUO6050,00010B9-UK-12APR09-1/1

Використання навігації в режимі адаптивних кривих

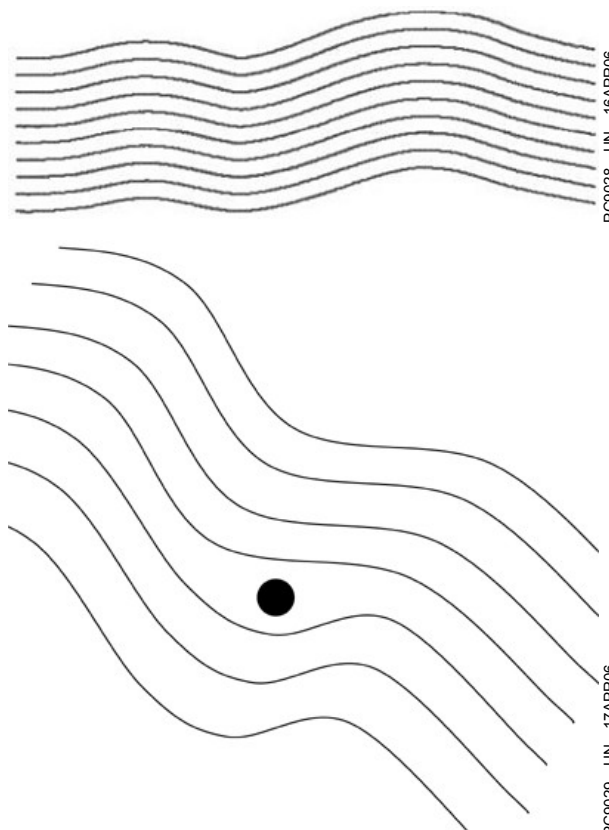
Принцип роботи

У режимі адаптивних кривих оператор може записувати непрямої маршрут, пройдений у режимі ручного управління. Коли записування першого непрямого проходу буде завершено, а машину розвернуто, оператор може перейти на роботу в режимі паралельного стеження або активувати систему AutoTrac, як тільки прокладений маршрут з'явиться на екрані. Управління машиною при русі по наступним проходах буде виконуватися на основі раніше зареєстрованого проходу. Кожен новий прохід створюється на основі початкового проходу, щоб помилки рульового управління не поширювалися на все поле. Нові проходи не є точними копіями початкового проходу. Кривизна проходів змінюється для збереження однакової похибки між проходами. За потреби оператор може змінити непрямої маршрут у будь-якій точці поля, просто з'їхавши з прокладеного маршруту.

ПРИМІТКА: У режимі адаптивних кривих функція пропуску проходів недоступна.

Кривизна проходу змінюється в міру того, як збільшується опуклість або увігнутість наступних проходів.

У режимі адаптивного непрямого маршруту оператор може здійснювати рух на основі різних польових шаблонів.



PC9028—UN—16APR06

PC9029—UN—17APR06

OUC6050,00010BA-UK-12APR09-1/1

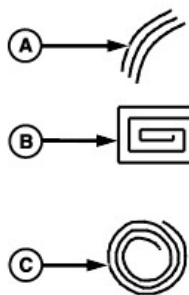
Шаблони навігації

Використовуючи функцію пошуку по всіх лінійних сегментах, оператор може здійснювати рух на основі різних польових шаблонів.

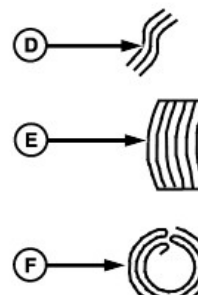
- Проста крива
- S-подібна крива
- Коробочка
- Трек
- Спіраль
- Коло

Використання зміщення маршруту

При використанні непрямого маршруту застосовувати функцію зміщення маршруту не рекомендується. Функція зміщення маршруту не забезпечує компенсацію похибки, притаманної GPS-системам, під час роботи в режимі непрямого маршруту.



A—Проста крива
B—Коробочка
C—Спіраль



D—S-подібна крива
E—Трек
F—Коло

PC9032—UN—17APR06

OUC6050,00021FB-UK-14NOV06-1/1

Створення нового адаптивного маршруту

ПРИМІТКА: Для роботи в режимі адаптивного непрямого маршруту налаштовувати клієнта, ферму і поле не потрібно, однак можна зберегти тільки один глобальний адаптивний непрямий маршрут.

1. Виберіть режим АДАПТИВНОГО НЕПРЯМОГО МАРШРУТУ на останній сторінці майстра налаштувань (НАЛАШТУВАННЯ НАВІГАЦІЙНОГО МАРШРУТУ).

ПРИМІТКА: Доступ до цієї сторінки можна також отримати за допомогою екранної клавіші швидкої зміни навігації.

2. Підведіть машину до необхідного місця полі, щоб почати маршрут.

PC13916—UN—25JUL11



PC10857JJ—UN—13APR09 Головна сторінка GreenStar



PC10857ND—UN—27APR09 Швидка зміна навігації



Почати записування

RN38933,0000064-UK-25JUL11-1/3

3. Почніть записування.

ПРИМІТКА: Екранна клавіша записування адаптивної кривої неактивна, коли увімкнений режим повторення. При записуванні нових маршрутів (наприклад, для сівки), режим повторення повинен бути вимкнений. При навігації по існуючих маршрутах (наприклад, для обприскування або збирання врожаю) режим повторення повинен бути увімкнений. Режим повторення за замовчуванням вимкнений.

Щоб вручну почати записування, натисніть екранну клавішу початку записування адаптивних кривих. Ця екранна клавіша після натискання буде замінена на наступні екранні клавіші.

- Пауза записування
- Зупинка записування
- Скасувати

PC10857NE—UN—27APR09



PC10857NF—UN—27APR09

Пауза записування



Зупинка записування

ПРИМІТКА: Записування потрібно вимикати тільки в тому випадку, якщо машина виводиться за межі нормального польового шаблону (наприклад, для заправки обприскувача, сівалки) або якщо не потрібно записувати повороти в кінці поля.

Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000064-UK-25JUL11-2/3

Налаштування кривої — записування можна запускати на основі параметрів AutoTrac або «Покриття», вибравши їх в налаштуваннях навігації

PC13916—UN—25JUL11



4. Пройдіть перший прохід. На карті відобразиться блакитний навігаційний маршрут.

PC10857JF—UN—13APR09 Головна сторінка GreenStar



ПРИМІТКА: При русі вперед записаний маршрут, можливо, не буде відображатися на дисплеї позаду значка машини. Маршрут відобразиться після повороту машини.

Виділена білим навігаційна лінія НЕ з'явиться до тих пір, поки не буде досягнутий кінець проходу, і машина не розвернеться. Після розвороту машини система визначить маршрут для навігації. Система визначає паралельний лінійний сегмент, який розташований на 1/2–1 1/2 відстані між проходами. З'явиться прогнозований прохід, по якому оператор зможе орієнтуватися. Ведіть машину по необхідному маршруту.

PC10857NG—UN—27APR09

Налаштування



Параметри навігації

5. Поверніть машину в кінці першого проходу, після чого з'явиться біла навігаційна лінія для наступного проходу. Виведення на екран навігаційної лінії може зайняти кілька секунд.

6. Коли нарешті з'явиться біла навігаційна лінія для проходу натисніть кнопку відновлення (тільки для системи AutoTrac) на машині і вона автоматично поверне на цей прохід. При ручній навігації направте машину на білу навігаційну лінію.

7. Натисніть «Зупинка записування», коли поле закінчиться.

ВАЖЛИВО: ЗУПИНІТЬ записування, перш ніж в'їжджати на наступне поле. В протилежному випадку це може призвести до видалення даних адаптивної кривої з останнього поля до записування даних адаптивної кривої в наступне поле.

ПРИМІТКА: Збережені дані адаптивного непрямого маршруту призначаються заданому імені клієнта, ферми і поля. Вони будуть зберігатися у внутрішній пам'яті дисплея до видалення користувачем. Крім того, їх можна переміщати з одного дисплея на інший.

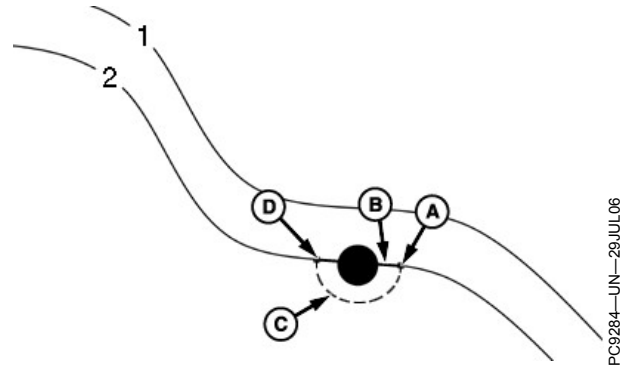
RN38933,0000064-UK-25JUL11-3/3

Запис прямого маршруту або об'їзд перешкод

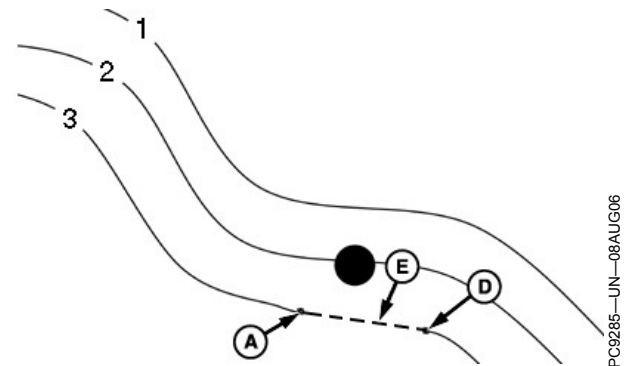
1. Почати записування
2. Натисніть «Пауза записування», щоб призупинити записування маршруту машини.
3. Натисніть «Записування», щоб відновити запис адаптивної кривої.

Точки ПАУЗИ і ВІДНОВЛЕННЯ записування будуть з'єднані прямою лінією. Такий порядок роботи корисний в тому випадку, коли прохід має довгу прямолінійну ділянку або при об'їзді перешкод.

ПРИМІТКА: Максимальна довжина з'єднувального сегмента (лінійний сегмент, створений між точкою ПАУЗИ і ВІДНОВЛЕННЯ записування) становить 0,8 км (0,5 милі) (2 640 футів). Якщо відстань перевищить це значення, лінійний сегмент не буде з'єднано, що призведе до розриву в маршруті.



PC9284—UN—29JUL06



PC9285—UN—08AUG06

- A—Запис поставлено на ПАУЗУ
- B—Для з'єднання двох точок створюється лінійний сегмент
- C—В режимі паузи маршрут транспортного засобу не записується
- D—Запис ВІДНОВЛЕНО
- E—Маршрут, записаний як пряма лінія між точками A і D

RN38933,0000119-UK-10AUG11-1/1

Рух по раніше записаному маршруту

ВАЖЛИВО: Для забезпечення відтворюваності операцій за допомогою збережених даних адаптивного непрямого маршруту необхідно, щоб дані початкового маршруту і подальших проходів по полю створювалися з точністю StarFire RTK. Базова станція RTK повинна працювати у режимі абсолютної бази.

ПРИМІТКА: Відстань між проходами для адаптивного непрямого маршруту є незмінною. Якщо після повернення на поле використовуватиметься знаряддя з іншою шириною, потрібно записати нові дані.

1. Виберіть поле, для якого є дані раніше записаного адаптивного непрямого маршруту, пов'язані з ним. Попередній маршрут знову з'явиться на карті.
2. УВІМКНІТЬ режим повторення в НАЛАШТУВАННЯХ НАВІГАЦІЇ для руху по раніше записаному адаптивному непрямому маршруту. У режимі повторення можна відобразити навігаційний маршрут при вимкненому записуванні.

Виберіть налаштування кривої

PC13916—UN—25JUL11



PC10857JF—UN—13APR09 Головна сторінка GreenStar



PC10857NG—UN—27APR09

Налаштування



Параметри навігації

3. Виведіть машину на маршрут, після чого перед машиною з'явиться біла навігаційна лінія.
4. Натисніть кнопку відновлення (тільки для системи AutoTrac) на машині і вона автоматично поверне на цей прохід. Для навігації вручну спрямуйте машину на білу навігаційну лінію.

RN38933,0000065-UK-25JUL11-1/1

Зміщення маршруту

Функція зміщення маршруту виконує зміщення всієї

записаної лінії вліво або управо на основі поточного напрямку машини.

OUC6050,00010BE-UK-12APR09-1/1

Об'їзд перешкод на полі

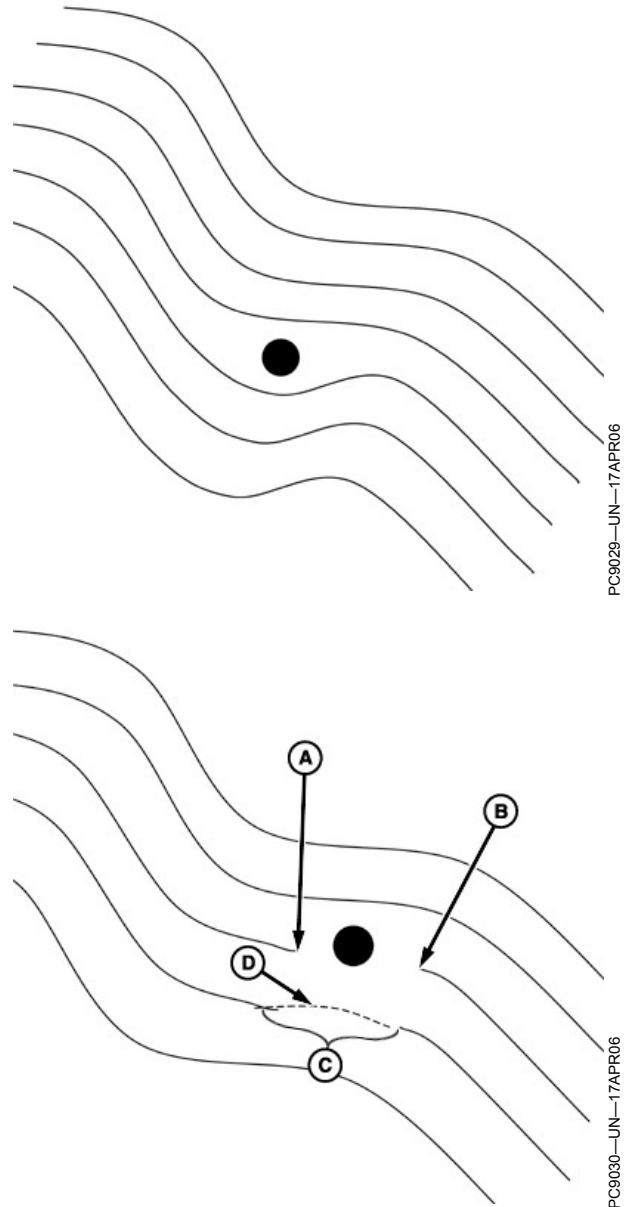
У тому випадку, якщо при русі по полю по непрямому маршруту попереду знаходиться перешкода, наприклад, колодязь, телефонний стовп або лінія електропередач, оператор повинен об'їхати її.

Записування УВІМКНЕНО. Якщо при об'їзді перешкоди, яке внесе відхилення в прокладений маршрут, залишити записування увімкненим, то таке відхилення буде записане і стане частиною маршруту. Під час наступного проходу при наближенні до тієї ділянки поля, для якої було записано відхилення, машина врахує його і поверне відповідно до відхилення. Щоб усунути таке відхилення, оператор повинен перейти до ручного управління машиною і випрямити відхилення. Після того, як оператор проїде ділянку поля з відхиленням і знову вийде на необхідний маршрут, можна активувати кнопку відновлення, після чого управляти машиною стане система AutoTrac.

Записування ВИМКНЕНО. Якщо при наближенні до перешкоди та її об'їзді вимкнути записування, а потім увімкнути його знову і активувати систему AutoTrac для завершення проходу, в записаному маршруті на місці перешкоди залишиться розрив. На наступному проході, коли машина наблизиться до розриву, оператор повинен перейти на ручне управління машиною і проїхати розрив. Відразу після проїзду розриву і повернення на прокладений маршрут увімкніть систему AutoTrac, і розрив на наступних проходах більше з'являтися не буде.

А—Записування вимкнене
В—Записування увімкнене

С—Розрив на наступному проході
D—Ручне виведення на відновлений маршрут



CZ76372.00001C4-UK-05OCT10-1/1

Використання навігації в режимі кругового маршруту

Принцип роботи

Режим кругового маршруту призначений для руху по концентричних кругах на полі з системами кругового зрошення. Існує декілька способів створення початкового круга. Після визначення початкового круга створюються всі подальші круги на полі.

У режимі кругового маршруту можна використати ручну навігацію; проте для використання системи AutoTrac в

режимі кругового маршруту необхідно активувати AutoTrac і Pivot Pro. Активація Pivot Pro доступна тільки в країнах Північної Америки.

Координати широти і довготи центру круга збережені і пов'язані з ім'ям поля. Якщо при визначенні центру круга поле не вибрано, глобальні центри круга будуть збережені. Центри кругів можна викликати для подальшого використання.

OUO6050,00010C1-UK-12APR09-1/1

Створення нового кругового маршруту

Кругові маршрути створюються шляхом визначення центральної точки круга. Існує два способи визначення центральної точки.

Спочатку виберіть режим КРУГОВОГО МАРШРУТУ і виберіть або створіть ім'я маршруту на останній сторінці майстра налаштувань (НАЛАШТУВАННЯ НАВІГАЦІЙНОГО МАРШРУТУ).

ПРИМІТКА: Доступ до цієї сторінки також можна отримати за допомогою екранної клавіші швидкої зміни навігації.

PC13916—UN—25JUL11



PC10857JJ—UN—13APR09 Головна сторінка GreenStar



RN38933,0000066-UK-25JUL11-1/1

Метод «Рух по кругу»

- Рух по кругу — круговий маршрут створюється після проїзду не менше 10 відсотків необхідного круга. Для оптимального розрахунку центру і отримання точнішого маршруту рекомендується проїхати круг повністю.
- Широта/довгота — задається круговий маршрут, в якому широта і довгота центральної точки круга визначаються користувачем.

1. Підведіть машину до потрібного місця в полі, щоб виконати круговий прохід.

2. Почніть запис круга.

3. Виконайте прохід по потрібному кругу.

4. Зупиніть запис круга. Кругові маршрути створюються автоматично при визначенні відстані між проходами в майстрі налаштувань.

ПРИМІТКА: Кнопка зупинки запису круга відобразиться після проходження відстані, достатньої для розрахунку центральної точки.

OUO6050,00010C3-UK-12APR09-1/1

Метод «Широта/довгота»

1. Виберіть широту і довготу центральної точки.
2. Введіть необхідні значення широти і довготи центру круга в десяткових градусах. Попередні значення широти і довготи, пов'язані з полем, з'являться при першому відображенні екрану введення.
3. Збережіть значення, натиснувши кнопку «Прийняти».

Кругові маршрути створюються автоматично при визначенні відстані між проходами в майстрі налаштувань.

ПРИМІТКА: Може знадобитися вирівняти машину по маршруту центрального поворотного шарніра тягача або відцентрувати зміщення маршруту, щоб вирівняти маршрути відносно машини.

OUO6050,00010C4-UK-12APR09-1/1

Навігація по круговому маршруту

При роботі в режимі кругового маршруту немає необхідності пересуватися по маршрутам в певному порядку. Залежно від масштабу зображення на екрані будуть показані всі маршрути, які можна відобразити, а найближчий з них буде виділено товстою лінією. Номер маршруту відображається під індикатором точності проходу і оновлюється автоматично системою у міру наближення до нового маршруту. Номер маршруту змінюється, коли машина виявляється на півдорозі між двома маршрутами.

Помилка відхилення від маршруту відображається на індикаторі точності проходу. Ця цифра вказує, наскільки відхилилася машина від найближчого маршруту. Ця цифра збільшуватиметься, поки машина не досягне точки, що знаходиться на півдорозі між двома маршрутами. Після досягнення середньої точки

значення помилки стануть зменшуватися по мірі наближення машини до наступного маршруту.

Відстань до кінця проходу визначається за допомогою системи попередження про поворот і відображається у верхній правій частині виду навігації. За 10 секунд до перетину прогнозованого повороту починається зворотний відлік відстані і подається звуковий сигнал. Дана індикація поновлюється при досягненні точки повороту.

ПРИМІТКА: Може знадобитися регулювання відстані між проходами через помилку оператора та/або помилку GPS.

ПРИКЛАД: Оператору потрібно ввести трохи меншу ширину знаряддя для врахування помилки оператора при русьовому управлінні або помилки GPS.

OUO6050.00010C5-UK-12APR09-1/1

Зміщення маршруту

Функція зміщення маршруту управляє роботою як описано в розділі «ЗАГАЛЬНА НАВІГАЦІЯ».

Зміщення маршруту використовується для радіального зміщення маршрутів у бік центральної точки або від неї. Положення самої центральної точки не змінюється унаслідок зміщення маршруту. Цей метод зміщення маршруту дає змогу оператору використовувати різні значення ширини знаряддя, а також враховувати різну довжину систем кругового зрошення або збільшення чи зменшення довжини їхніх поливальних секцій.

ВАЖЛИВО: При використанні диференціальної корекції SF2 або SF1 (або при роботі в режимі швидкого пошуку RTK) центр круга може зміститися з часом або при увімкненні та вимкненні живлення. У режимі кругового маршруту функція зміщення маршруту не забезпечує компенсацію похибки GPS. Для забезпечення точності і повторюваності процесів при використанні диференціальної корекції SF1 або SF2 необхідно повторно розрахувати центральну точку, для чого щодня слід виконувати ручний прохід по колу (див. розділ «Розрахунок центру круга»).

ПРИМІТКА: При виконанні кругових маршрутів настійно рекомендується використовувати режим абсолютної бази RTK для високоточних знарядь. Тільки режим абсолютної бази RTK здатний забезпечити постійну повторюваність процесів і точність при використанні кругового маршруту.

Приклад 1 — Оператор виконує перший прохід по полю, зберігаючи дані центру круга в СХІДНЕ ПОЛЕ (ім'я поля) і ЦЕНТР1 (ім'я маршруту), з використанням знаряддя шириною 4,6 м (15 футів). Оператор повертається на те ж саме поле для виконання другого проходу зі знаряддям шириною 9,1 м (30 футів). Щоб пройти по тому ж збереженому маршруту, повторно викличе СХІДНЕ ПОЛЕ і ЦЕНТР1, вирівняє машину на потрібному маршруті і виберіть ЗМІСТИТИ ЦЕНТР, щоб компенсувати різницю в ширині знарядь.

Приклад 2 — Оператор використовує SF2 і визначає центр круга, виконавши прохід по колу в ручному режимі. На наступний день оператор повертається на поле і виявляє, що через похибку GPS система AutoTrac не забезпечує належне вирівнювання відносно маршруту визначеного вчора. В цьому випадку оператору необхідно повторно виконати прохід по колу щоб визначити його центральну точку.

OUO6050.00010C6-UK-12APR09-1/1

Точність

Точність при русі по схилу — режим кругового маршруту розрахований на рух навколо осі повороту поверхнею землі з ухилом менше 2 %. При використанні режиму кругового маршруту на схилах більше 2 % необхідно знати характеристики кругового маршруту при таких умовах, а також причину такого виконання. При використанні режиму кругового маршруту на схилах може вийти так, що відстань між круговими проходами і маршрут центрального поворотного шарніра тягача не збігатимуться з маршрутами тягача, розташованими на

відстані від центрального поворотного шарніра. Причиною цього є різниця між відстанями, які машина проходить на ухилі й на рівній поверхні. Система AutoTrac розраховує відстань між кругами так, як ніби поверхня рівна, а фактично маршрути тягача проходять по горбистій місцевості. Ця різниця у відстанях збільшується пропорційно збільшенню ухилу.

Дані про точність системи AutoTrac наведені в розділі «ДІАГНОСТИКА».

OUO6050,00010C7-UK-12APR09-1/1

Робота в режимі рядового копіра

Принцип роботи

Режим рядового копіра (тільки при ручній навігації) призначено для використання на полях із просапною культурою, коли відстань між рядами не завжди рівномірна. Функція рядового копіра допомагає оператору знайти набір рядків для повернення на поле,

орієнтуючись за опорною точкою, установленною під час виходу з попереднього набору рядів.

ПРИМІТКА: Рядковий копир працює тільки у режимі *Parallel Tracking*.

Для використання цього режиму необхідно задати відстань між проходами.

RN38933,0000100-UK-10AUG11-1/1

Робота рядового копіра

Для використання рядового копіра натисніть екранну клавішу «ЗАДАТИ РЯД» у кінці проходу перед початком повороту. Налаштування маршруту 0 будуть скинуті на основі поточної відстані між проходами, положення і напрямку. Після того як буде розпочатий поворот, на екрані з'явиться вид при повороті, який спрямує оператора на наступний прохід.

ВАЖЛИВО: Для оптимальної ефективності натисніть клавішу «ЗАДАТИ РЯД» перед тим, як машина почне розворот у кінці проходу.

ПРИМІТКА: Якщо клавіша «ЗАДАТИ РЯД» буде натиснута, коли машина зупинена, система скине налаштування маршруту 0 на підставі напрямку 0°.

OUO6050,00010C9-UK-12APR09-1/1

Загальна навігація

Увімкнення та вимкнення

Щоб увімкнути навігацію, виконайте всі етапи майстра налаштувань або перейдіть на головну сторінку GreenStar -> Швидка зміна навігації -> Виберіть режим стеження -> Виберіть або створіть навігаційний маршрут

Щоб вимкнути навігацію, перейдіть на головну сторінку GreenStar -> Швидка зміна навігації -> Виберіть режим стеження = Вимкніть навігацію

OUO6050,00010CD-UK-14APR09-1/1

Очищення навігаційних маршрутів

PC13916—UN—25JUL11

Видаліть навігаційні маршрути, щоб звільнити пам'ять дисплея. Навігаційні маршрути можна видалити на сторінці налаштування навігації:

Головна сторінка GreenStar >> Швидка зміна навігації >> Видалити маршрут

1. Виберіть режим стеження
2. Виберіть ім'я маршруту (в залежності від режиму стеження)
3. Натисніть кнопку видалення маршруту

PC10857JJ—UN—13APR09

Головна сторінка GreenStar



PC10857XK—UN—16JUN10

Швидка зміна навігації



Видалити маршрут

RN38933,0000068-UK-25JUL11-1/1

Зміщення маршруту

Функція зміщення маршруту використовується для регулювання положення навігаційних маршрутів вліво або вправо для компенсації похибки GPS. При використанні цієї функції виконується переміщення маршруту 0 і всіх пов'язаних з ним маршрутів вліво або вправо на відстань, вказану в налаштуваннях навігації, при кожному натисканні кнопки «ЗМІСТИТИ ВЛІВО» або «ЗМІСТИТИ ВПРАВО». За замовчуванням функція зміщення маршруту вимкнена. Увімкнути або вимкнути цю функцію можна в налаштуваннях навігації.

ПРИМІТКА: Похибка притаманна будь-якій супутниковій системі GPS із диференціальною корекцією.

Щоб отримати доступ до управління функцією зміщення маршруту натисніть кнопку «Зміщення маршруту» на сторінці запуску.

- Для зміщення маршрутів вліво натисніть кнопку «ЗМІСТИТИ ВЛІВО».
- Для зміщення маршрутів вправо натисніть кнопку «ЗМІСТИТИ ВПРАВО».
- Щоб відцентрувати маршрути відносно поточного положення машини, виберіть «ЗМІСТИТИ ДО ЦЕНТРА».
- Щоб видалити всі зміщення і повернути маршрут 0 і всі пов'язані з ним маршрути в початково визначене положення, натисніть кнопку «ВИДАЛИТИ ЗМІЩЕННЯ».

ВАЖЛИВО: При використанні диференціальної корекції SF2 або SF1 (або при роботі в режимі швидкого пошуку RTK) маршрут може зміститися з часом при увімкненні та вимкненні живлення. Режим зміщення маршруту можна використовувати для компенсації похибки GPS.

При кожному повторному налаштуванні або зміні налаштувань передавача RTK для країн Північної Америки перед продовженням необхідно вимикати і вмикати живлення GPS-приймача.

PC10857NC—UN—24SEP09



PC10857LE—UN—14APR09

Зміщення маршруту



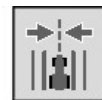
PC10857LF—UN—14APR09

Змістити вліво



PC10857LG—UN—14APR09

Змістити вправо



PC10857LH—UN—14APR09

Змістити до центра



Видалити зміщення

Перед від'єднанням радіопередавача RTK необхідно відключити його живлення.

ПРИМІТКА: Функція «ВИДАТИТИ ЗМІЩЕННЯ» неактивна, коли увімкнена система AutoTrac.

Настійно рекомендується використовувати режим абсолютної бази RTK для високоточних знарядь, коли необхідно забезпечити повторюваність процесів. Тільки режим абсолютної бази RTK здатний забезпечити постійну повторюваність процесів і точність.

OUO6050,00010D1-UK-28APR09-1/1

Сигнали стеження

Сигнали стеження використовуються як звукові повідомлення про напрямок повороту. Якщо маршрут проходить праворуч від машини, лунають два низькі звукові сигнали. Якщо маршрут проходить зліва від машини, лунає один високий звуковий сигнал. Звуковий сигнал повторюватиметься двічі в секунду, поки

помилка відхилення від маршруту між машиною і навігаційним маршрутом не стане менше значення, вказаного в налаштуваннях навігації.

За замовчуванням сигнали стеження увімкнені. Увімкнути або вимкнути їх можна в налаштуваннях навігації.

OUO6050,00010CF-UK-14APR09-1/1

Вид при повороті

PC10857NB—UN—27APR09

ПРИМІТКА: Щоб активувати вид при повороті для поточного поля, встановіть для нього маршрут 0.

Вид при повороті дозволяє оператору бачити наступний маршрут при повороті від одного проходу до наступного за рахунок перемикання з виду в перспективі на вигляд поля зверху.

Вид при повороті відобразиться після повороту машини більш ніж на 45 градусів від напрямку маршруту. Екран повернеться до виду в перспективі, коли відхилення машини від маршруту буде становити приблизно 5 градусів. Оператор може вимкнути вид при повороті після перемикання екрану на цей вид за допомогою



Скасувати вид при повороті

кнопки скасування, розташованої у верхньому лівому куті виду навігації. Після натискання кнопки скасування екран повернеться до виду в перспективі.

За замовчуванням вид при повороті увімкнений. Увімкнути або вимкнути цю функцію можна в налаштуваннях навігації.

Натисніть «Відміна виду при повороті», щоб повернутися до виду карти.

OUO6050,00010D2-UK-28APR09-1/1

Попередження про поворот

Система попередження про поворот заздалегідь попереджає оператора про кінець проходу і відображає відстань до кінця проходу у верхній правій частині виду поля. За замовчуванням система попередження про поворот увімкнена. Увімкнути або вимкнути цю функцію можна в налаштуваннях навігації. За 10 секунд до перетину прогнозованого повороту починається зворотний відлік відстані і подається звуковий сигнал. Дана індикація поновлюється при досягненні точки повороту. За 10 секунд до досягнення прогнозованої точки повороту відображається візуальний індикатор. Коли система визначить попередній поворот на попередньому проході, відобразиться відстань до цієї точки повороту. Візуальна індикація на карті «Перспектива» супроводжується звуковими сигналами.

Попередження про поворот призначене тільки для

прогнозування точки повороту транспортного засобу, на якому включена система Parallel Tracking або AutoTrac. Воно НЕ попереджає про поворотну смугу. Прогнозування поворотів ґрунтується виключно на інформації про попередні повороти, здійснені на машині. Точки повороту також визначаються, коли вимикається система AutoTrac і курсова помилка перевищує 45 градусів. Прогнози поворотів не збігатимуться з межею поля, якщо вона не є лінійною й безперервною, або якщо оператор виконує повороти до чи після перетинання межі поля.

ПРИМІТКА: При досягненні таймауту для перемикача сидіння (оператор залишає сидіння на 7 секунд на тракторі, на 5 секунд на комбайнах і обприскувачах) дисплей знову вмикає систему попередження про поворот.

RN38933,0000101-UK-10AUG11-1/1

Налаштування навігації

Для досягнення оптимальної роботи системи GreenStar зазвичай вимагається відрегулювати налаштування. Використовуйте налаштування навігації, щоб відрегулювати параметри згідно з потребами та оптимізувати роботу системи.

Загальні налаштування

Вид при повороті — дозволяє оператору бачити наступний маршрут при повороті. Щоб увімкнути чи вимкнути цей параметр, встановіть або зніміть прапорець.

Система попередження про поворот — заздалегідь попереджає оператора про кінець проходу. Щоб увімкнути чи вимкнути цей параметр, встановіть або зніміть прапорець.

Сигнали відстеження — забезпечують звукову індикацію помилки відхилення від маршруту. Щоб увімкнути чи вимкнути цей параметр, встановіть або зніміть прапорець. Щоб змінити відстань, на якій виникатимуть звукові сигнали стеження, виберіть поле вводу, виберіть потрібне значення і натисніть кнопку

PC13916—UN—25JUL11



PC10857JF—UN—13APR09 Головна сторінка GreenStar



PC10857NG—UN—27APR09

Налаштування



Параметри навігації

«Введення». Можна ввести значення від 10 до 60 см (від 4 до 24 дюймів).

Корекція випередження — показує відстань на якому поточний режим навігації по маршруту відстежує такі елементи як повороти. Використовується тільки з системою Parallel Tracking. Щоб увімкнути чи вимкнути цей параметр, встановіть або зніміть прапорець.

RN38933,0000069-UK-25JUL11-1/2

Зміщення маршруту — використовується для регулювання положення навігаційних маршрутів вліво або вправо для компенсації похибки GPS. За допомогою цього налаштування виконується увімкнення або вимкнення зміщення, вибір невеликих або великих зміщень і зміна відстані кожного зміщення.

Зміщення вимкнені — встановіть цей прапорець, щоб вимкнути зміщення.

Невеликі зміщення — виберіть, щоб використовувати невеликі зміщення розміром від 1 до 30 см (від 0,4 до 12 дюймів).

Великі зміщення — виберіть, щоб використовувати великі зміщення розміром від 1 до 410 см (від 12 до 161,5 дюймів). Функція великих зміщень неактивна, коли увімкнена система AutoTrac або використовується режим адаптивного непрямого маршруту.

Розмір зміщення — відстань, на яку зміщується маршрут при натисненні кнопок «ЗМІСТИТИ ВЛІВО» або «ЗМІСТИТИ ВПРАВО».

ShiftTrack

☐ Shifts Off
 ☒ Small Shifts
 ☐ Large Shifts

Shift Size
 (in)

PC10857NH—UN—27APR09

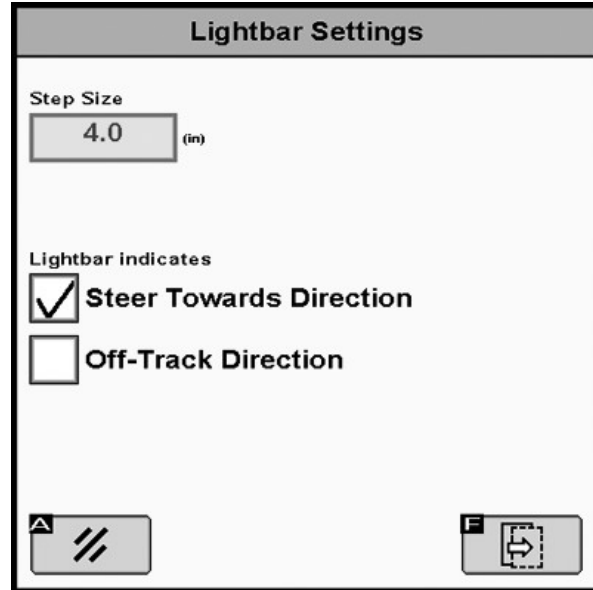
RN38933,0000069-UK-25JUL11-2/2

Налаштування світлодіодної панелі курсовказівника

Розмір кроку — використовується для налаштування значення відстані відхилення від маршруту для кожного прапорця індикатора точності проходу. Якщо дисплей використовується із зовнішньою світлодіодною панеллю курсовказівника GreenStar, параметр «Розмір кроку» також буде задавати відстань відхилення від маршруту, що представляється кожним індикатором на світлодіодній панелі курсовказівника.

Поверніть в указаному напрямку — якщо вибрано цей параметр, поява світлових індикаторів в лівій частині індикатора точності проходу та зовнішньої світлодіодної панелі курсовказівника GreenStar означає, що для повернення на навігаційний маршрут кермо потрібно повертати вліво.

Напрямок відхилення від маршруту — якщо обрано цей параметр, поява світлових індикаторів в лівій частині індикатора точності проходу та зовнішньої світлодіодної панелі курсовказівника GreenStar означає, що для повернення на навігаційний маршрут кермо треба повертати вправо.



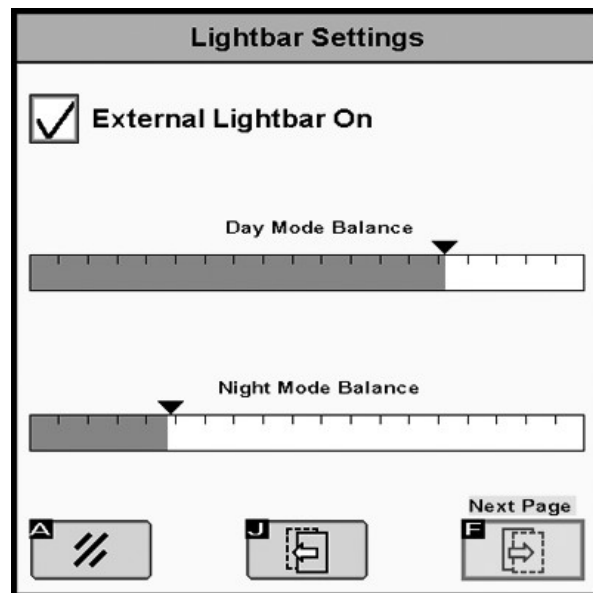
PC10857NI—UN—27APR09

ПРИМІТКА: Додаткові сторінки доступні, тільки якщо під'єднано зовнішню світлодіодну панель курсовказівника.

RN38933,0000102-UK-12AUG11-1/3

External Lightbar On (Увімкнути зовнішню світлодіодну панель курсовказівника) — встановіть цей прапорець, щоб увімкнути зовнішню світлодіодну панель курсовказівника

Регулювання яскравості світлодіодної панелі курсовказівника GreenStar — яскравість зовнішньої світлодіодної панелі курсовказівника GreenStar буде залежати від налаштувань яскравості дисплея. Цей параметр призначений для налаштування яскравості світлодіодної панелі курсовказівника GreenStar залежно від яскравості дисплея.



PC10857NJ—UN—27APR09

Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000102-UK-12AUG11-2/3

Регулювання напрямку установки світлодіодної панелі курсовказівника — за допомогою цього параметру світлодіодну панель курсовказівника GreenStar можна встановити в перевернутому положенні. При відкритті цієї сторінки увімкнеться половина індикаторів світлодіодної панелі курсовказівника GreenStar, якщо вона встановлена правильно. Просто встановіть прапорець для напрямку, в якому з'являтимуться індикатори.

Lightbar Settings

The lights on half of the light bar are lit. Select the image that shows which way the lights are illuminated.

☐


☒


A 

J 

F 

PC10857NK—UN—27APR09

RN38933,0000102-UK-12AUG11-3/3

Налаштування непрямого маршруту

Згладжування крутих поворотів — якщо встановлений цей прапорець, система автоматично згладить покладений маршрут, який став занадто крутим.

Curve Track Settings

☒ **Smooth Tight Turns**

Implement In-Ground Turn Radius

30.0

 (m)

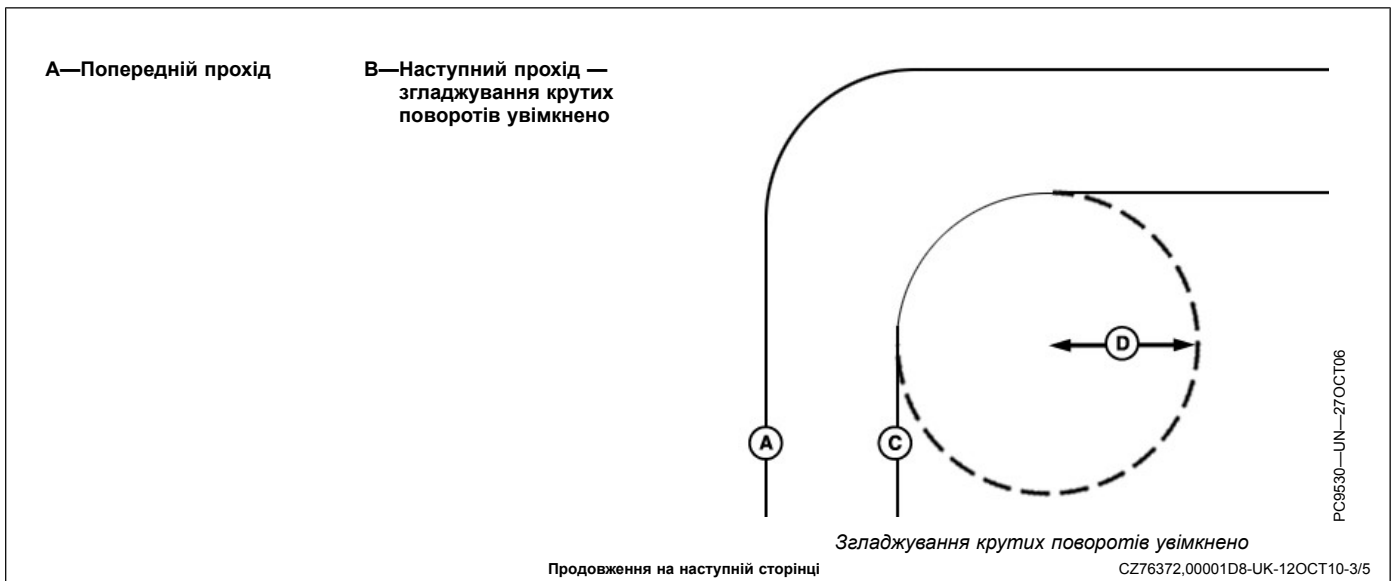
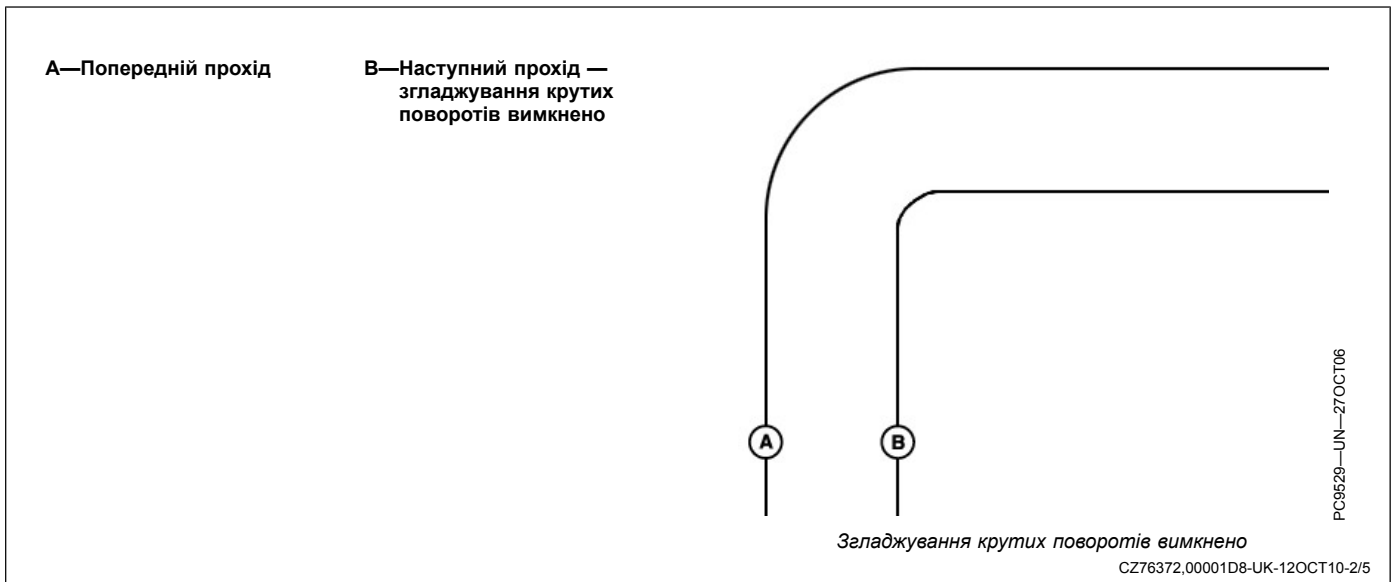
A 

F 

PC10857NL—UN—27APR09

Продовження на наступній сторінці

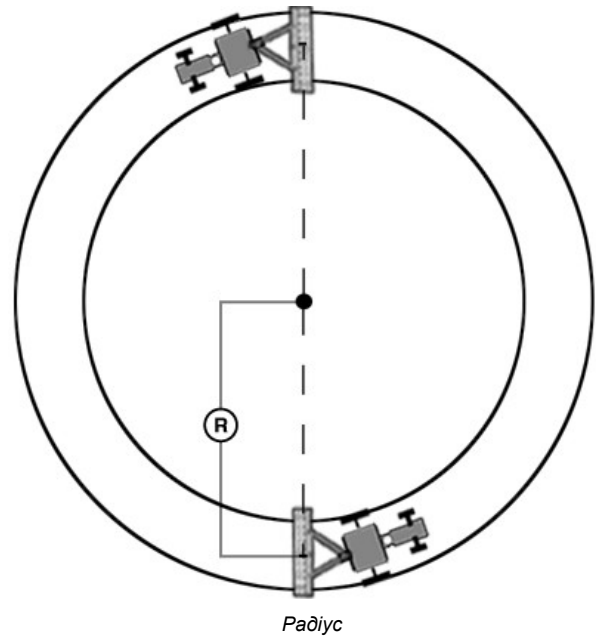
CZ76372,00001D8-UK-12OCT10-1/5



Радіус повороту знаряддя в землі — поворот з найменшим радіусом, який може виконати знаряддя, що перебуває в землі.

R — радіус повороту знаряддя

Джерело записування — записування адаптивного непрямого маршруту можна ініціювати вручну або на основі стану системи AutoTrac або покриття.



PC9905—UN—05FEB07

CZ76372.00001D8-UK-12OCT10-4/5

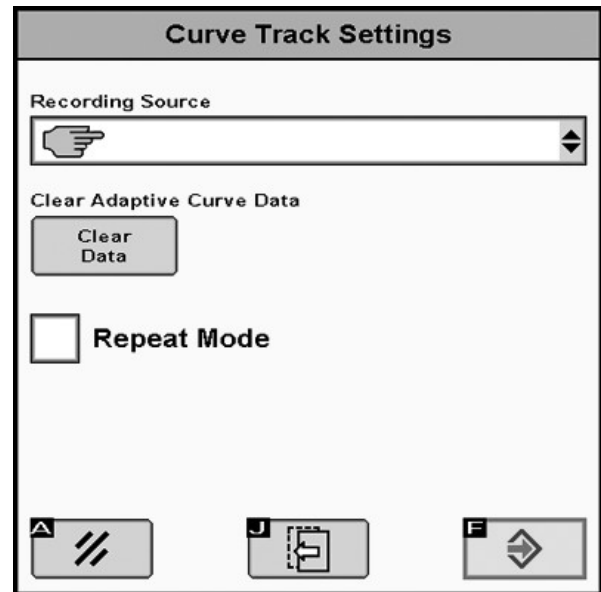
Видалити дані адаптивної кривої — якщо записані раніше для цього поля дані непрямого маршруту не потрібні оператору або внутрішня пам'ять заповнена збереженими даними непрямого маршруту, їх можна видалити з пам'яті. Існує два варіанти видалення даних непрямого маршруту.

Тільки для цього поля — видалення даних непрямого маршруту з пам'яті тільки для поточного поля

Для всіх полів — видалення даних непрямого маршруту з пам'яті для всіх полів

Режим повторення — в режимі повторення можна відобразити навігаційний маршрут при вимкненому записуванні. Увімкніть режим повторення для руху по раніше записаному адаптивному непрямому маршруту. Режим повторення за замовчуванням вимкнений.

Екранна клавіша записування адаптивної кривої неактивна, коли увімкнений режим повторення.



PC10857NM—UN—27APR09

CZ76372.00001D8-UK-12OCT10-5/5

Налаштування системи AutoTrac

ПРИМІТКА: Налаштування AutoTrac відображаються на дисплеї тільки на машинах, сумісних з системою AutoTrac.

Чутливість рульового управління — дозволяє користувачам AutoTrac регулювати чутливість рульового управління машини. Для регулювання чутливості рульового управління виберіть вікно вводу і за допомогою цифрової клавіатури введіть необхідне значення чутливості, після чого натисніть кнопку «Введення». Чутливість можна також відрегулювати за допомогою функціональних клавіш «Збільшення чутливості рульового управління» і «Зменшення чутливості рульового управління» на сторінці запуску.

PC10857LB—UN—14APR09



PC10857LC—UN—14APR09 Збільшення чутливості рульового управління



Зменшення чутливості рульового управління

ПРИМІТКА: Допустимий діапазон налаштувань чутливості рульового управління становить від 50 до 200, де 200 — найбільш інтенсивне налаштування.

OUO6050,00010D7-UK-28APR09-1/1

Розширені налаштування системи AutoTrac

Кнопка «Налаштування системи AutoTrac» відображатиметься у налаштуваннях навігації при виявленні контролера рульового управління (SSU), який підтримує розширені інтегровані налаштування системи AutoTrac.

За допомогою кнопки «Прийняти» можна зберегти і застосувати поточні налаштування, а також повернутися на попередню сторінку. З допомогою кнопки «Відновити налаштування за замовчуванням» можна відновити заводські значення за замовчуванням. Для отримання інформації про значення за замовчуванням див. кожне налаштування. За допомогою кнопки «?» можна відобразити спливаюче повідомлення з текстом довідки для кожного налаштування.

Advanced AutoTrac Settings		
?	Steer Sensitivity	70
?	Line Sensitivity Heading	100
?	Line Sensitivity Tracking	0.0
?	Heading Lead	0.0
?	Steering Response Rate	0.0
?	Curve Sensitivity	0.0
?	Acquire Sensitivity	0.0
Restore Default Settings		

PC10857NN—UN—27APR09

OUO6050,000108A-UK-11APR09-1/1

Система AutoTrac Universal

Інструкції з експлуатації системи AutoTrac Universal

приведені в посібнику користувача системи AutoTrac Universal.

OUO6050,00010DA-UK-14APR09-1/1

Зовнішня світлодіодна панель курсовказівника GreenStar

Світлодіодна панель курсовказівника GreenStar працюватиме в конфігурації спільно з дисплеєм GreenStar, якщо вони підключені до CAN-шини знаряддя. Світлодіодна панель курсовказівника кріпиться на вітрове скло перед оператором, причому індикатор точності проходу на дисплеї знаходиться в межах видимості оператора. Для використання

світлодіодної панелі курсовказівника GreenStar з дисплеєм GreenStar не потрібно додаткових налаштувань, проте налаштування доступні в налаштуваннях навігації.

Для отримання інструкцій про правильне кріплення та установку див. посібник з експлуатації світлодіодної панелі курсовказівника GreenStar.

OUO6050,00010D8-UK-09JUN10-1/1

Використання системи Swath Control Pro™

PC10857NO—UN—28APR09

ВАЖЛИВО: Деякі оператори об'єднують два різних поля в одне, створюючи "сухопутну перемичку" між ними. Продукт можна буде вносити за допомогою цієї смужки землі, якщо систему Swath Control Pro™ увімкнено. Щоб уникнути мимовільного внесення? завжди вимикайте систему Swath Control Pro™ або головний перемикач під час транспортування між полями.

1. Виконайте стандартне налаштування майстра налаштувань, щоб налаштувати систему GreenStar™ для роботи функції Swath Control Pro™. Див. розділ ПОЧАТОК РОБОТИ вище в цьому посібнику.

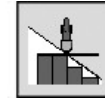
ПРИМІТКА: Якщо клієнт, ферма і поле НЕ вибрані, в дисплеї можна буде зберегти тільки одну карту покриття. Покриття НЕ вдасться нанести на карту на відстані 5 миль від першої записаної точки на карті.

2. Створіть все необхідні зовнішні та внутрішні межі. Попри те, що параметр меж не є обов'язковим, він допоможе під час використання системи Swath Control Pro™. Наприклад, якщо для параметра величини перекриття Swath Control Pro™ встановлено значення 0 %, зовнішню межу можна використати, щоб не допустити внесення за межами поля, коли секція виходить за межу.

3. Для отримання інформації про те, як налаштувати систему для забезпечення оптимальної продуктивності, див. розділ НАЛАШТУВАННЯ СИСТЕМИ SWATH CONTROL PRO™ у цьому посібнику.

4. Для роботи системи Swath Control Pro™ повинні бути виконані ВСІ наведені нижче умови.

На дисплеї правильно введена код активації Swath Control Pro™



Умикання/вимикання системи Swath Control Pro™

- Виявлено контролер, сумісний з Swath Control Pro™, а на сторінці налаштування машини відображається відповідний тип машини.
- Роботу майстра налаштувань завершено.
- Головний перемикач увімкнений.
- Вимикач секції знаходиться в увімкненому положенні.
- Наявність стану сигналу GPS (SF1, SF2 або RTK).
- Ходова швидкість вище за 0,8 км/год (0,5 миль/год)

5. Умикання/вимикання системи Swath Control Pro™ за допомогою перемикача Swath Control Pro™ на сторінці виконання дисплея GreenStar™.

ПРИМІТКА: Якщо кнопка перемикача умикання/вимикання Swath Control Pro™ не відображається на сторінці виконання, переконайтеся, що на дисплеї введено правильний код активації Swath Control Pro™ і що дисплей виявив контролер, сумісний з Swath Control Pro™ (перейдіть у Меню -> Центр повідомлень -> Інформація про електронний блок керування -> Переконайтеся, що число повідомлень для контролера постійно збільшується).

Якщо до CAN-шини підключено декілька сумісних з Swath Control Pro™ контролерів, їм буде автоматично присвоєно пріоритети, і в Swath Control Pro™ буде використано ТІЛЬКИ вищий з них.

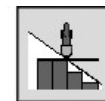
RN38933,0000103-UK-10AUG11-1/1

Умикання системи Swath Control Pro™ для обприскувачів

PC10857NO—UN—28APR09

Для роботи системи Swath Control Pro™ повинні бути виконані ВСІ наведені нижче умови.

- Насос подавання розчину увімкнено.
- Вимикачі секцій увімкнені.
- Головний перемикач увімкнено.
- Систему Swath Control Pro™ увімкнено.
- Ходова швидкість більше за 0,8 км/год (0,5 миль/год).
- Машина перебуває в межах 7,64 км (4,75 миль) від опорної точки поля.



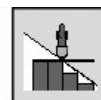
Умикання/вимикання системи Swath Control Pro™

ПРИМІТКА: Якщо секцію було вимкнено за допомогою IBS (індексування секцій штанги) або вимикача секції штанги, система Swath Control Pro™ не увімкне її. Якщо секцію було вимкнено за допомогою системи Swath Control Pro™, IBS не увімкне її.

RN38933,0000104-UK-10AUG11-1/1

Умикання системи Swath Control Pro™ для посівних інструментів

PC10857NO—UN—28APR09



Для роботи системи Swath Control Pro™ повинні бути виконані ВСІ наведені нижче умови.

- Знаряддя повинно бути опущене на землю.
- Перемикачі секцій увімкнені.
- Головний перемикач увімкнуто.
- Систему Swath Control Pro™ увімкнуто.
- Швидкість руху машини повинна бути більше за 1 км/год (0,62 милі/год) для пневматичного причепа та

Умикання/вимикання системи Swath Control Pro™

1990 CCS та 0,3 км/год (0,2 милі/год) для просапних сівалок.

- Машина знаходиться в межах 7,64 км (4,75 милі) від опорної точки поля.

RN38933,0000105-UK-10AUG11-1/1

Рядок стану секцій

PC10857NP—UN—28APR09

Якщо система Swath Control Pro™ працює, стан виявленої секції відображається в нижній частині сторінки виконання в рядку стану секцій.

Приклад рядка стану для пневматичного причепа

- Зелений рядок в нижній частині — система Swath Control Pro™ активна, секцію увімкнуто.
- Чорний рядок бака — бак увімкнено



Рядок стану секцій

- Порожній рядок бака — бак вимкнений

RN38933,0000106-UK-10AUG11-1/2

Приклад рядка стану для обприскувача

PC10857NQ—UN—28APR09

- Відображаються виявлені секції
- L1 — перша секція зліва від центральної секції
- R1 — перша секція справа від центральної секції
- C — центральна секція
- Зелений або синій трикутник — секція увімкнена
- Порожній трикутник — секція вимкнена



RN38933,0000106-UK-10AUG11-2/2

Точність

Загальна точність системи Swath Control Pro™ залежить від багатьох змінних величин.

Точність системи Swath Control Pro™ відповідає сумі точності сигналу GPS, налаштувань машини і знаряддя, налаштувань дисплея, польових умов, норми продукту.

Важливо:

- Необхідно правильно налаштувати машину і знаряддя (згідно з інструкціями, наведеними в посібнику з експлуатації від виробника).
- Зношені частини знаряддя мають бути в робочому стані і правильно встановлені.

- Визначте, як польові умови і норма продукту, що вноситься, впливають на динаміку машини.
- Переконайтеся, що GPS-приймач пройшов період прогрівання після заведення, щоб забезпечити належні робочі характеристики системи Swath Control Pro™.
 - При підвищенні точності GPS (SF1, SF2, RTK) також зростає точність реагування системи Swath Control Pro™.
 - Затінювання області прийому сигналу GPS (через наявність дерев або будівель) знижує точність системи Swath Control Pro™.
- Переконайтеся, що налаштування системи Swath Control Pro™, розміри машини та знаряддя правильно налаштовані на дисплеї правильно.

RN38933,0000107-UK-10AUG11-1/1

Налаштування системи Swath Control Pro™

PC13916—UN—25JUL11

Для досягнення оптимальної роботи системи GreenStar™ зазвичай потрібно відрегулювати налаштування. Перейдіть у меню "Налаштування системи Swath Control Pro™", щоб оптимізувати роботу системи.

ПРИМІТКА: Кнопка налаштувань системи Swath Control Pro відобразиться тільки у тому випадку, якщо на дисплеї введений правильний код активації Swath Control Pro і виявлений контролер, сумісний з системою Swath Control Pro.

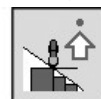


PC10857JF—UN—13APR10 Головна сторінка GreenStar™



PC10857NR—UN—28APR09

Налаштування



Налаштування системи Swath Control Pro™

RN38933,0000108-UK-10AUG11-1/1

Налаштування вмикання та вимикання

Час увімкнення (сек.): за замовчуванням — 1, але можна змінювати в діапазоні від 0,3 до 15 з кроком 0,1 секунди.

Час вимкнення (сек.): за замовчуванням — 0,6, але можна змінювати в діапазоні від 0,3 до 15 з кроком 0,1 секунди.

Оператор може відрегулювати параметри увімкнення та вимкнення, щоб вони підходили для конкретної машини. Налаштування часу увімкнення та вимкнення призначені для компенсації середнього часу фізичного (електричного і механічного) реагування машини при внесенні продукту. Пам'ятайте, що час реагування НЕ збільшується при зростанні швидкості ходу. Час фізичного реагування залишається постійним для певної конфігурації машини. При різних швидкостях ходу, за час реагування машина проходить більшу або меншу відстань.

ПРИМІТКА: Не рекомендується використовувати час увімкнення та вимкнення для досягнення необхідного перекриття; це може викликати додаткові складнощі при використанні системи.

Кращий спосіб визначення правильного часу увімкнення та вимкнення — це вручну увімкнути або вимкнути секцію. Підрахуйте час від натискання перемикача до початку або припинення подачі продукту. Для обприскувача виміряйте час від натискання перемикача до моменту, коли продукт починає і припиняє досягати культури. Введіть час увімкнення та вимкнення до найближчого значення 0,1 секунди.

Якщо заданий час увімкнення складає 0,3 секунди, сигнал команди буде відправлений, коли система визначить, що секція через 0,3 секунди досягне межі або непокритої ділянки. Зафарбовування карти покриття почнеться через 0,3 секунди після відправлення сигналу команди. Якщо фактичний час реагування машини складає 0,8 секунди, після проїзду межі або початку непокритої ділянки пройде 0,5 секунд, перш ніж машина почне внесення. В цьому випадку зафарбовування карти покриття почнеться до фактичного початку внесення, тому буде відмічатися розбіжність.

Якщо час увімкнення збільшиться, сигнал команди буде

The image shows a configuration window for the Swath Control Pro system. It contains several input fields and three graphical diagrams illustrating overlap settings. The 'Turn on Time' is set to 1.0 seconds, and the 'Turn off Time' is set to 0.6 seconds. The 'Exterior Boundaries Amount to Overlap' is set to 100%, the 'Interior Boundaries Amount to Overlap' is set to 0%, and the 'Previous Coverage Amount to Overlap' is set to 50%. Each setting is accompanied by a diagram showing a swath of coverage with a diagonal line indicating the overlap area. The diagrams for Exterior and Interior boundaries show different overlap patterns, while the Previous Coverage diagram shows a more complex overlap scenario.

PC10857NS—UN—28APR09

відправлятися раніше, ніж буде досягнута межа або непокрита ділянка. Якщо час вимикання складає 1,0 секунду, команда буде надіслана за 1,0 секунду до очікуваного часу досягнення знаряддям межі або раніше покритої ділянки. Зафарбовування карти покриття почнеться через 1,0 секунду після надсилання сигналу команди; система Swath Control Pro™ також очікує, що в цей час машина також почне внесення, оскільки оператор ввів час увімкнення, який дорівнює 1,0 секунди.

Що більш постійною є ходова швидкість під час перетину межі або в'їзду та виїзду з раніше покритої ділянки, то точнішою буде робота системи Swath Control Pro™. Якщо швидкість машини значно змінюється під час перетину межі або в'їзду та виїзду з раніше покритої ділянки, системі Swath Control Pro™ не вдасться заздалегідь відреагувати на цю зміну, оскільки вона розраховує положення вмикання та вимикання на підставі поточного положення, напрямку та швидкості.

Після визначення часу вмикання та вимикання він залишається незмінним, доки в машині не станеться значних змін. Наприклад, зміна маслопроводів системи призведе до зміни середнього часу реагування машини.

RN38933,0000109-UK-10AUG11-1/1

Опис налаштувань умикання та вимикання системи Swath Control Pro™

ПРИМІТКА: Значення часу увімкнення та вимкнення, наведені в прикладах цього розділу, відрізняються для кожної машини. Тому важливо визначити значення часу вмикання та вимикання для кожної конкретної машини і знаряддя.

Система Swath Control Pro™ працюватиме на основі точки опускання та часу вмикання та вимикання основної функції.

Посівні інструменти

Під час висівання середня швидкість просапних сівалок складає 6–12 км/год (4–7 миль/год), при цьому відзначаються мінімальні значення часу затримки реагування електричного зчеплення машини (зазвичай менше за 0,8 секунди). Найбільша затримка — це, зазвичай, час, протягом якого насіння виходить із диска дозатора, проходить насіннєпроводом і досягає ґрунту. При швидкості сівби 10 км/год (6 миль/год) за одну секунду машина проходить 2,8 м (8,8 фути). За одну десятину секунди машина пройде 280 мм (10,5 дюйма) відстані ходу. (Наприклад, повний час затримки сівби з моменту активації перемикача в кабіні (включає зупинку зчеплення, зупинку лічильника насіння і попадання усього насіння в ґрунт) складає 0,8 секунд). Очевидно, що зміна часу підготовки з 0,3 до 0,8 секунди при увімкненні або вимкненні може сильно змінити положення насіння. Зазвичай на більшості просапних сівалок встановлюють значення часу вимкнення в середньому до 0,3 секунди, а значення часу увімкнення — від 0,5 до 1,0 секунди. Зазвичай для більшості пневматичних причепів встановлений час вимкнення 0,6 секунд і час увімкнення 1,0 секунда.

Забезпечте мінімальні пропуски (перекриття 100 %) на рядних інструментах (посівні інструменти з декількома рядами). Установіть у системі Swath Control Pro™ налаштування "Мінімальні пропуски рядів" (перекриття 100%). Система Swath Control Pro™ виконує картування до заднього ряду інструменту, тому час увімкнення слід

збільшити для врахування ширини рядів. Див. малюнок у кінці цього розділу.

Метою є компенсація інтервалу затримки рядів за допомогою введення рядкового увімкнення для параметра «увімкнення». Час увімкнення + Затримка ряду = Рядкове увімкнення. Для отримання точного значення часу увімкнення підтримуйте постійне значення швидкості обороту. Перед початком сівби перевірте і відрегулюйте налаштування.

ПРИМІТКА: Затримка ряду — це час (не відстань), на її значення впливає швидкість.

Обприскувачі

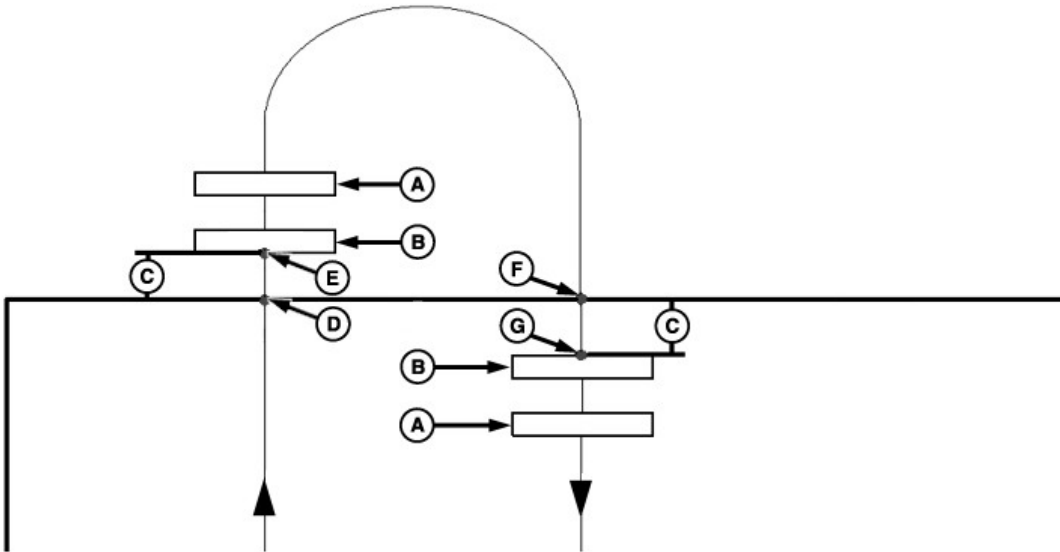
На швидкості 24 км/год (16 миль/год) на обприскувачах середній час фізичної затримки системи (команда вмикання на багатофункційному важелі, реагування і вимикання клапана штанги, вільне витікання рідини із штанги до опору зворотного клапана) складає 2,5 секунди. Після завершення 2,5 секунди рідина надалі крапатиме на рослинний покрив, тому повний фізичний робочий час реагування може скласти приблизно 3,0 секунди.

Щоб визначити час увімкнення для обприскувача, натисніть головний перемикач і виміряйте кількість часу до того моменту, коли продукт потрапить на урожай. Щоб визначити час вимкнення, вимкніть головний перемикач і виміряйте кількість часу до того моменту, коли подача продукту припиниться.

На практиці система внесення рідких продуктів реагує при увімкненні довше, ніж при вимкненні через різницю в тиску рідини, тому дуже часто час увімкнення дещо більший за час вимкнення. Слід пам'ятати, що ходова швидкість впливає тільки на пройденої відстань під час затримки реагування і що пройдена відстань залежить від значень часу вмикання та вимикання і відрізняється залежно від операторів.

Продовження на наступній сторінці

RN38933,000010A-UK-10AUG11-1/4



PC10857WT—UN—07JUN10

БЕЗ SWATH CONTROL PRO™ — два рядкові інструменти входять у поворотну смугу, а потім залишають її

A—Позиція 1
B—Позиція 2

C—Затримка системи
D—Вимикання

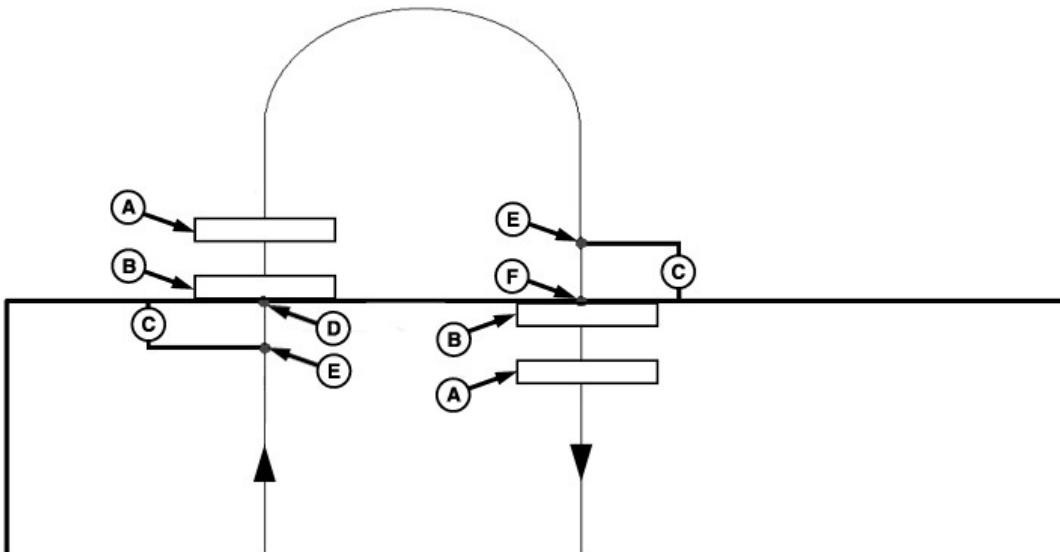
E—Фактичне вимикання
F—Умикання

G—Фактичне умикання

Затримка системи = перекриття(A) і перекриття(B)

Затримка системи = перекриття (A) і перекриття (B)

RN38933,000010A-UK-10AUG11-2/4



PC10857WU—UN—07JUN10

НОРМАЛЬНА РОБОТА SWATH CONTROL PRO™ — два рядкові інструменти входять у поворотну смугу, а потім залишають її

A—Позиція 1
B—Позиція 2

C—Затримка системи
D—Фактичне вимикання

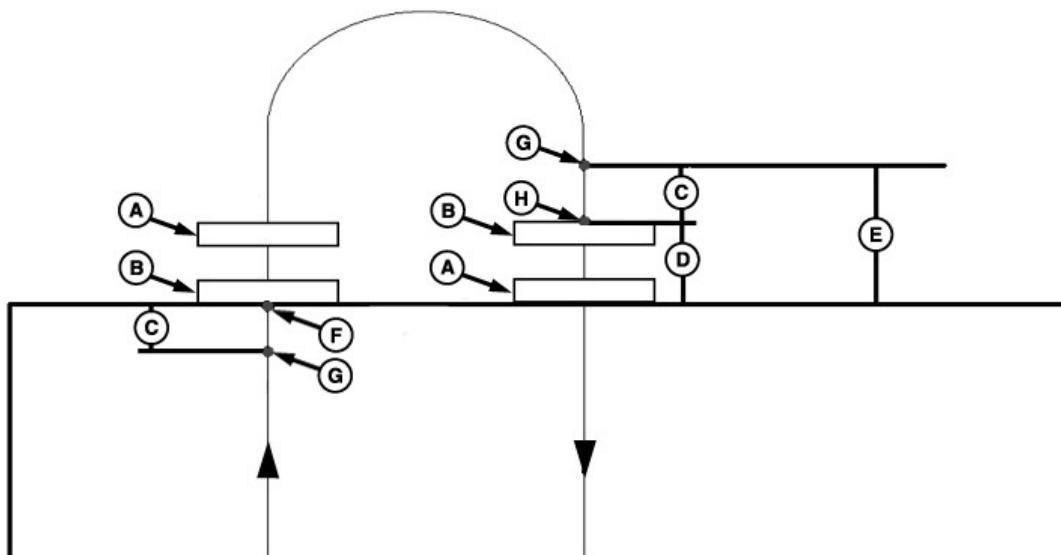
E—Команда секції
F—Фактичне умикання

Затримка системи = немає перекриття(A) і перекриття (B)

Затримка системи = перекриття(A) і немає перекриття (B)

Продовження на наступній сторінці

RN38933,000010A-UK-10AUG11-3/4



РЯДКОВЕ УВІМКНЕННЯ — Два рядкові інструменти входять в поворотну смугу, а потім покидають її

A—Позиція 1
B—Позиція 2

C—Затримка системи
D—Затримка ряду

E—Рядкове увімкнення
F—Фактичне вимикання

G—Команда секції
H—Фактичне умикання

Затримка системи = немає перекриття(A) і перекриття (B)

Затримка системи + затримка ряду = немає перекриття (A) і перекриття (B)

RN38933,000010A-UK-10AUG11-4/4

PC10857WV—UN—07JUN10

Таблиця налаштувань системи Swath Control Pro™. Метричні одиниці

Постійна ходова швидкість (км/год)	Час затримки фізичного реагування машини (секунди)	Відстань, пройдена за вказаний час при вказаній швидкості (метри)	Відстань, пройдена згідно з оновленими даними GPS (метри)
3	1	0,83	0,17
3	2	1,67	0,17
3	3	2,50	0,17
3	4	3,33	0,17
3	5	4,17	0,17
3	10	8,33	0,17
6	1	1,67	0,33
6	2	3,33	0,33
6	3	5,00	0,33
6	4	6,67	0,33
6	5	8,33	0,33
6	10	16,67	0,33
9	1	2,50	0,50
9	2	5,00	0,50
9	3	7,50	0,50
9	4	10,00	0,50
9	5	12,50	0,50
9	10	25,00	0,50
12	1	3,33	0,67
12	2	6,67	0,67
12	3	10,00	0,67
12	4	13,33	0,67
12	5	16,67	0,67
12	10	33,33	0,67
15	1	4,17	0,83
15	2	8,33	0,83
15	3	12,50	0,83
15	4	16,67	0,83
15	5	20,83	0,83
15	10	41,67	0,83
18	1	5,00	1,00
18	2	10,00	1,00
18	3	15,00	1,00
18	4	20,00	1,00
18	5	25,00	1,00
18	10	50,00	1,00
21	1	5,83	1,17
21	2	11,67	1,17
21	3	17,50	1,17
21	4	23,33	1,17
21	5	29,17	1,17
21	10	58,33	1,17
24	1	6,67	1,33
24	2	13,33	1,33
24	3	20,00	1,33
24	4	26,67	1,33
24	5	33,33	1,33
24	10	66,67	1,33
27	1	7,50	1,50

Продовження на наступній сторінці

RN38933.000010B-UK-10AUG11-1/2

Постійна ходова швидкість (км/год)	Час затримки фізичного реагування машини (секунди)	Відстань, пройдена за вказаний час при вказаній швидкості (метри)	Відстань, пройдена згідно з оновленими даними GPS (метри)
27	2	15,00	1,50
27	3	22,50	1,50
27	4	30,00	1,50
27	5	37,50	1,50
27	10	75,00	1,50
30	1	8,33	1,67
30	2	16,67	1,67
30	3	25,00	1,67
30	4	33,33	1,67
30	5	41,67	1,67
30	10	83,33	1,67

RN38933,000010B-UK-10AUG11-2/2

Таблиця налаштувань системи Swath Control Pro™. Стандартний американський еквівалент

Постійна ходова швидкість (миль/год)	Час затримки фізичного реагування машини (секунди)	Відстань, пройдена за вказаний час при вказаній швидкості (фути)	Відстань, пройдена згідно з оновленими даними GPS (дюйми)
2	1	2,93	7,04
2	2	5,87	7,04
2	3	8,80	7,04
2	4	11,73	7,04
2	5	14,67	7,04
2	10	29,33	7,04
4	1	5,87	14,08
4	2	11,73	14,08
4	3	17,60	14,08
4	4	23,47	14,08
4	5	29,33	14,08
4	10	58,67	14,08
6	1	8,80	21,12
6	2	17,60	21,12
6	3	26,40	21,12
6	4	35,20	21,12
6	5	44,00	21,12
6	10	88,00	21,12
8	1	11,73	28,16
8	2	23,47	28,16
8	3	35,20	28,16
8	4	46,93	28,16
8	5	58,67	28,16
8	10	117,33	28,16
10	1	14,67	35,20
10	2	29,33	35,20
10	3	44,00	35,20
10	4	58,67	35,20
10	5	73,33	35,20
10	10	146,67	35,20
12	1	17,60	42,24
12	2	35,20	42,24
12	3	52,80	42,24
12	4	70,40	42,24
12	5	88,00	42,24
12	10	176,00	42,24
14	1	20,53	49,28
14	2	41,07	49,28
14	3	61,60	49,28
14	4	82,13	49,28
14	5	102,67	49,28
14	10	205,33	49,28
16	1	23,47	56,32
16	2	46,93	56,32
16	3	70,40	56,32
16	4	93,87	56,32
16	5	117,33	56,32
16	10	234,67	56,32

Продовження на наступній сторінці

RN38933,000010C-UK-10AUG11-1/2

Постійна ходова швидкість (миль/год)	Час затримки фізичного реагування машини (секунди)	Відстань, пройдена за вказаний час при вказаній швидкості (фути)	Відстань, пройдена згідно з оновленими даними GPS (дюйми)
18	1	26,40	63,36
18	2	52,80	63,36
18	3	79,20	63,36
18	4	105,60	63,36
18	5	132,00	63,36
18	10	264,00	63,36
20	1	29,33	70,40
20	2	58,67	70,40
20	3	88,00	70,40
20	4	117,33	70,40
20	5	146,67	70,40
20	10	293,33	70,40

RN38933.000010C-UK-10AUG11-2/2

Керування даними

Керування даними

Дані і налаштування можна перемістити на USB-накопичувач або з нього, щоб

- Виконати резервне копіювання даних
- Виконати перенесення на програмне забезпечення настільного комп'ютера
- Виконати перенесення на інший дисплей

Між дисплеями можна передавати наступні типи даних:

- Клієнт, ферма, поле

- Ресурси машини та знаряддя
- Навігаційні лінії
- Внутрішні/зовнішні межі
- Карти покриття

Дисплей не забезпечує перенесення в Арех наступних дані:

- Карти приписів
- Аерофотознімки
- Зображення заднього плану
- Карты Variety Locator

RN38933,0000028-UK-10AUG11-1/1

Передача даних

1. Вимкніть запис і зупиніть машину.
2. Підключіть USB-накопичувач до дисплея. На USB-накопичувачі повинно бути не менше 512 МБ вільного місця.

ПРИМІТКА: USB-порт GS3 CommandCenter знаходиться у відсіку для зберігання у підлокітнику.

ПРИМІТКА: З цим дисплеєм можна використовувати більшість USB-накопичувачів, сумісних з USB-портом дисплея. USB-накопичувачі великого об'єму, близько 30 ГБ, можуть бути відформатовані в файловій системі NTFS. Цей дисплей не підтримує файлову систему NTFS. Переформатуйте USB-накопичувач в файлову систему FAT. Якщо повідомлення про виявлений USB-накопичувач не відображається, спробуйте використати інший USB-порт або USB-накопичувач.

3. Повідомлення **Виявлено USB-накопичувач** відображається в тому випадку, якщо дисплей розпізнає USB-накопичувач. Прочитайте і прийміть його.

PC10857JC—UN—13APR09

PC13916—UN—25JUL11

PC12946—UN—05OCT10



Кнопка меню



Кнопка GreenStar



Кнопка USB

4. Перейдіть до програми GreenStar, якщо її ще не відкрито.
5. Щоб викликати вікно передачі даних на дисплеї CommandCenter, натисніть "Меню>GreenStar>USB".

ПРИМІТКА: Коли під'єднано USB-накопичувач, програми GreenStar недоступні, а на час передачі даних треба вимкнути запис.

6. Оберіть резервне копіювання даних на USB-накопичувач або імпорт даних на дисплей.

RN38933,0000029-UK-25JUL11-1/2

7. Натисніть кнопку "Далі".

PC10857JP—UN—13APR09



Кнопка "Далі"

RN38933,0000029-UK-25JUL11-2/2

Резервне копіювання даних на USB-накопичувач

1. Виберіть або створіть ім'я профілю, під яким будуть збережені дані. У списку відобразяться профілі, які вже є на USB-накопичувачі.

ВАЖЛИВО: Якщо вибрати раніше створений профіль на USB-накопичувачі, він буде видалений і замінений. Цей дисплей не виконує об'єднання або синхронізацію даних. Якщо один USB-накопичувач використовується з двома або більше дисплеями GreenStar, можна використовувати різні профілі для кожного дисплея, щоб уникнути втрати даних.

2. Встановіть прапорець, якщо необхідно очистити внутрішню пам'ять дисплея після передачі даних.

OUO6050,00010E6-UK-07JUN10-1/2

3. Натисніть кнопку «Далі».

PC10857JP—UN—13APR09

4. Після завершення передачі даних відобразиться повідомлення. Підтвердіть повідомлення і витягніть USB-накопичувач.

ВАЖЛИВО: Якщо витягнути USB-накопичувач, вимкнути живлення дисплея чи повернути двигун, перш ніж відобразиться це повідомлення, це може привести до втрати даних.



Кнопка «Далі»

OUO6050,00010E6-UK-07JUN10-2/2

Імпорт даних з USB-накопичувача

1. Виберіть ім'я профілю, під яким будуть збережені дані. У списку відобразяться профілі, які вже є на USB-накопичувачі.

ВАЖЛИВО: Всі дані, збережені в дисплеї, будуть видалені і заміщені даними з вибраного профілю на USB-накопичувачі. Цей дисплей не виконує об'єднання або синхронізацію даних.

OUO6050,00010E7-UK-28APR09-1/2

2. Натисніть кнопку «Далі».

PC10857JP—UN—13APR09

3. Після завершення передачі даних відобразиться повідомлення. Підтвердіть повідомлення і витягніть USB-накопичувач.

ВАЖЛИВО: Якщо витягнути USB-накопичувач, вимкнути живлення дисплея чи повернути двигун, перш ніж відобразиться це повідомлення, це може привести до втрати даних.



Кнопка «Далі»

OUO6050,00010E7-UK-28APR09-2/2

Імпорт даних з програмного забезпечення стороннього виробника

Якщо файл TASKdata.XML даних налаштування створений в програмному забезпеченні стороннього виробника, файл TASKdata.XML треба скопіювати в теку на USB-накопичувачі.

Помістіть файл в теку *Command_Center\<Ім'я набору даних>\RCD*. Дисплей CommandCenter зможе розпізнати і імпортувати ці налаштування.

RN38933,000008E-UK-28JUL11-1/1

Перегляд вільної пам'яті, що залишилася

PC13916—UN—25JUL11

Об'єм внутрішньої пам'яті дисплея складає 512 МБ, причому 350 МБ доступні для даних про поле і налаштування. При заповненні пам'яті на 90 % відобразиться попереджувальне повідомлення. Об'єм внутрішньої пам'яті, що залишився, можна проглянути на сторінці записування в меню діагностики GreenStar:

Головна сторінка GreenStar >> Діагностика >> виберіть «Записування» (у розкритому списку)

Об'єм пам'яті, що залишився, відображається в мегабайтах, а також у вигляді гістограми.



PC10857JL—UN—13APR09 Головна сторінка GreenStar



RN38933,000006A-UK-25JUL11-1/1

Видалення даних з внутрішньої пам'яті

Видалити дані з внутрішньої пам'яті можна трьома способами.

- **Видалення всіх даних і налаштувань** під час резервного копіювання даних на USB-накопичувач (див. розділ, присвячений резервному копіюванню даних)
- **Видалення даних адаптивної кривої** (головна

сторінка GreenStar >> Швидка зміна навігації >> Видалити маршрут)

- **Видалення даних карти покриття** (головна сторінка GreenStar >> Швидка зміна поля >> Видалення карт покриття)

Адаптивні криві і карти покриття можуть займати значний об'єм пам'яті. Об'єм пам'яті залежить від ширини і швидкості знаряддя, а також від того, наскільки рівно переміщується машина.

OUC6050,00010E8-UK-08OCT09-1/1

Очищення навігаційних маршрутів

PC13916—UN—25JUL11

Видаліть навігаційні маршрути, щоб звільнити пам'ять дисплея. Навігаційні маршрути можна видалити на сторінці налаштування навігації:

Головна сторінка GreenStar >> Швидка зміна навігації >> Видалити маршрут

1. Виберіть режим стеження
2. Виберіть ім'я маршруту (в залежності від режиму стеження)
3. Натисніть «Видалити маршрут»



PC10857JJ—UN—13APR09 Головна сторінка GreenStar



PC10857XK—UN—16JUN10 Швидка зміна навігації



Видалити маршрут

RN38933,000010E-UK-10AUG11-1/1

Чищення даних

PC13976—UN—10AUG11

Такі дані, як клієнт, ферма та поле, можна видалити тільки за допомогою функції очищення даних.

1. Оберіть тип даних (клієнт, ферма поле і т. д.) для видалення.
2. Встановіть прапорці у полях даних для видалення:
 - GS3 >> Налаштування >> Очищення списку
3. Натисніть кнопку Delete Selected Data (Видалили обрані дані)

ПРИМІТКА: Елементи, що відображаються сірим кольором, не можна видалити, оскільки вони можуть бути пов'язані з іншими даними або були створені в настільному програмному забезпеченні.



Чищення даних

PC13233—UN—31MAR11

Вибір очищення даних

RN38933.000010D-UK-10AUG11-1/1

Шукання й усунування несправностей і діагностування

Попередження навігаційної системи

Помилка зв'язку SSU	Відсутній зв'язок із контролером рульового управління машини (SSU). Перевірте машину за діагностичними кодами й зверніться до свого дилера компанії John Deere.
Виявлено декілька пристроїв SSU	Присутні два контролери рульового управління (SSU). Від'єднайте один з пристроїв SSU, а потім вимкніть і знову увімкніть живлення.
Активация ATU не виконана	ATU не активовано. Введіть код активації, вказаний нижче, або від'єднайте пристрій ATU для отримання доступу до програми GreenStar.
Систему попередження про поворот увімкнено	Система попередження про поворот увімкнена. Вимкніть її за допомогою прапорця
Система AutoTrac вимкнена	Система AutoTrac вимикається, якщо оператор відсутній на сидінні довше 5 секунд
Система AutoTrac	Оператор відповідає за уникнення зіткнень. Вимкніть систему AutoTrac перед виїздом на дорогу.
Виявлено систему AutoTrac	Виявлено систему автоматичної навігації. Активация системи навігації на автодорогах може призвести до втрати контролю над машиною. Щоб запобігти ризику смерті або серйозним травмам, вимикайте навігаційну систему перед виїздом на автодорогу.
Програмне забезпечення SSU, несумісне з системою AutoTrac	Система AutoTrac виявила несумісну версію SSU (контролера машини). Зверніться до вашого дилера John Deere для отримання останніх оновлень програмного забезпечення SSU для роботи системи AutoTrac.
Невідомий напрямок руху	Системі не вдалося визначити напрямок руху машини. Виберіть напрямок руху.
Таймаут виявлення оператора	За останній час система не виявила активності оператора. Система AutoTrac вимкнеться через: XX секунд Щоб уникнути вимкнення, натисніть кнопку відновлення ATU або підтвердіть це попередження.
Немає даних налаштування.	Не вдалося знайти дані налаштування програми GreenStar в пам'яті. Програма GreenStar буде недоступна, поки не будуть доступні дані налаштування.
Помилка зв'язку	Відсутній зв'язок із контролером рульового управління машини. Перевірте машину за діагностичними кодами й зверніться до свого дилера компанії John Deere. Примітка: Втрата зв'язку під час перепрограмування є нормальною. Не вимикайте живлення під час перепрограмування.
Виявлений мобільний процесор	Виявлений мобільний процесор на CAN-шині. Програму GreenStar вимкнено. Видаліть мобільний процесор, а потім вимкніть і знову увімкніть живлення, щоб запустити програму GreenStar.
Помилка зв'язку із GPS-системою	Немає зв'язку з GPS-приймачем. Перевірте з'єднання на GPS-приймачі і повторіть операцію.
Стеження неточне	GPS-приймач необхідно налаштувати на частоту передачі повідомлення 5 Гц. Перевірте налаштування на GPS-приймачі та змініть частоту передачі на 5 Гц.
Невірна межа	Записана невірна межа. Можете продовжити записування або видалити поточну межу і почати записування знову.
Помилка активації	Невірний код активації. Введіть код активації повторно.
Невірний фільтр	Не були заповнені всі обов'язкові поля згідно з вибраним типом підсумкових даних.
Однакові прапори	Вибрані прапори мають однакові імена і режим.
Ім'я вже існує	Введене ім'я вже існує в цьому списку. Уведіть нове ім'я.
Наближення до максимальної відстані	Ви занадто далеко від обраного поля. Оберіть нове поле або видаліть дані покриття, щоб продовжити використання системи Swath Control Pro.
Систему Swath Control Pro вимкнено	Ви занадто далеко від обраного поля. Оберіть нове поле або видаліть дані покриття, щоб продовжити роботу. Систему Swath Control Pro було вимкнено.
Код файлу не збігається з обраною мовою	Вибрана мова не збігається з кодом даних налаштування. Частина тексту може відображатися некоректно.
Знайдені дані кривої	В цьому полі містяться записані раніше адаптивні криві. Виберіть одну із наступних дій: Перейдіть в режим повторення для навігації по раніше записаних кривих Продовжуйте записування додаткових адаптивних кривих (має бути увімкнена функція записування) Видаліть існуючі адаптивні криві для цього поля. При виборі цього параметра дані адаптивних кривих для цього поля будуть видалені.
Внутрішня пам'ять заповнена	Внутрішня пам'ять заповнена. Вставте USB-накопичувач для перенесення і видалення даних з внутрішньої пам'яті. Видалення даних навігації по непрямому маршруту може також звільнити простір в пам'яті. Або виберіть «А» для використання інструменту очищення даних, щоб звільнити простір в пам'яті.
Виявлено USB-накопичувач	Дані GreenStar не можна передати на USB-накопичувач або з нього. Перевірте наступне: Записування покриття зупинене, записування навігаційного маршруту зупинене, записування маршруту межі зупинене і система AutoTrac вимкнена Витягніть USB-накопичувач, щоб продовжити використання програми GreenStar.
USB-пристрій вийнятий	USB-накопичувач був вийнятий під час передачі даних. Дані можуть бути пошкоджені або неповні.

Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000111-UK-10AUG11-1/3

Відбувається передача даних	Відбувається передача даних. Не виймайте USB-накопичувач.
Передача даних не завершена	Система була вимкнена до завершення передачі даних. Перевірте всі дані.

Попередження

Виявлений приймач StarFire	Виявлений новий приймач StarFire. Відкалібруйте приймач в програмі StarFire.
Помилка зв'язку із GPS-системою	Немає зв'язку з GPS-приймачем. Перевірте з'єднання на GPS-приймачі і повторіть операцію.
Помилка зв'язку із GPS-системою	Неможливо отримати положення за даними GPS. Переконайтеся в тому, що GPS-приймач знаходиться на відкритій місцевості.
Помилка зв'язку із GPS-системою	Відсутній сигнал диференціальної корекції. Переконайтеся в тому, що GPS-приймач знаходиться на відкритій місцевості.
Помилка зв'язку із GPS-системою	Використовується 2D GPS. Переконайтеся в тому, що GPS-приймач знаходиться на відкритій місцевості.
Пам'ять непрямого маршруту заповнена	Внутрішня пам'ять, доступна для непрямого маршруту, заповнена. Щоб продовжити роботу в режимі непрямого маршруту, необхідно видалити дані. Видаліть дані непрямого маршруту з системи
Система AutoTrac вимкнена	Ліцензія AutoTrac SF1 не працюватиме з поточною версією програмного забезпечення StarFire. Оновіть програмне забезпечення StarFire, щоб забезпечити роботу системи AutoTrac.
Система AutoTrac вимкнена	Ліцензія AutoTrac SF1 не працюватиме, якщо увімкнена корекція SF2. Вимкніть корекцію SF2, щоб забезпечити роботу системи AutoTrac.
Помилка ліцензії	Для вибраного режиму стеження відсутня ліцензія. Буде вибраний попередній режим стеження.
Повторне ім'я	Ім'я вже існує. Виберіть інше ім'я.
Записування непрямого маршруту	Виконується записування непрямого маршруту. Операцію неможливо виконати, поки не буде вимкнене записування.
Недостатньо пам'яті для непрямого маршруту	Внутрішня пам'ять, доступна для непрямого маршруту, майже заповнена. Видаліть дані непрямого маршруту.
Крива АБ занадто далеко	Для створення маршруту машина має перебувати в межах 400 м (1/4 милі) від записаної кривої АБ.
Помилка визначення кола	В процесі визначення круга виникла внутрішня помилка. Повторно визначте круг.
Помилка визначення кола	В процесі визначення круга був втрачений зв'язок з GPS-приймачем. Повторно визначте круг, коли зв'язок буде відновлений.
Помилка визначення кола	Центральна точка розташована занадто далеко. Виберіть іншу центральну точку.
Помилка визначення кола	Відстань від машини до центральної точки більше 1,6 км (1 миля). Виберіть іншу центральну точку або проїдьте по іншому кругу.
Помилка визначення лінії А-Б	В процесі визначення лінії А-Б сталася внутрішня помилка. Повторно визначте лінію А-Б.
Помилка визначення лінії А-Б	В процесі визначення лінії А-Б стався таймаут. Повторно визначте лінію А-Б.
Помилка визначення лінії А-Б	Точки А і Б лінії АБ розташовані занадто близько. Між точками А і Б повинно бути не менше 3 метрів (10 футів). Повторіть операцію.
Невірна координата GPS	Невірний запис. Введіть значення широти в діапазоні від -90,0 до 90,0 і значення довготи в діапазоні від -180,0 до 180,0.
Втрата сигналу GPS при записуванні межі	Сигнал GPS був втрачений при записуванні межі. Реєстрація точки поновиться, коли з'явиться сигнал GPS. У результаті цього межа може бути не точною.
Обробка даних	Обробка даних. Зачекайте...
Внутрішня пам'ять заповнена	Внутрішня пам'ять майже заповнена. Вставте USB-накопичувач для перенесення і видалення даних з внутрішньої пам'яті. Видалення даних навігації по непрямому маршруту може також звільнити простір в пам'яті. Або виберіть «А» для використання інструменту очищення даних, щоб звільнити простір в пам'яті.
Немає доступної пам'яті	Немає доступної пам'яті для непрямого маршруту. Завантажте дані на USB-накопичувач або очистіть пам'ять.
Немає доступної пам'яті	Немає доступної пам'яті для прямого маршруту. Завантажте дані на USB-накопичувач або очистіть пам'ять
Немає доступної пам'яті	Немає доступної пам'яті для кругового маршруту. Завантажте дані на USB-накопичувач або очистіть пам'ять
Недостатньо пам'яті	Недостатньо пам'яті для непрямого маршруту. Завантажте дані на USB-накопичувач або очистіть пам'ять
Обнулити всі підсумкові дані	Ви вирішили обнулити всі підсумкові дані для вибраного фільтру.
Помилка припису	Контролер не налаштований на прийняття приписів.
Помилка припису	Контролер налаштований на прийняття приписів. Припис для контролера не вибраний.
Помилка припису	Норма припису виходить за межі контролера.
Помилка одиниць виміру контролера	Контролер працює тільки з метричними одиницями.
Помилка одиниць виміру контролера	Контролер працює тільки з англійськими (американськими) одиницями.
Помилка одиниць виміру контролера	Контролер працює тільки з метричними або англійськими (американськими) одиницями.

Продовження на наступній сторінці

RN38933,0000111-UK-10AUG11-2/3

Попередження припису	Застосовується норма припису за межами поля.
Попередження припису	Сталася втрата сигналу GPS. Застосовується норма припису при втраті сигналу GPS.
Попередження припису	Контролер не підтримує вибраний припис.
Виявлене нове знаряддя	Виявлене нове знаряддя, для якого потрібна інша задача документування. Знову скористайтеся майстром налаштувань для забезпечення роботи функції документування.
Помилка операції контролера	Для контролера вибрана невірна операція.
Документування для знаряддя не підтримується	Система не підтримує документування для багатоцільових знарядь. Документування можна виконати тільки для однієї задачі.
Непідтримуване знаряддя	Це знаряддя не підтримує систему Swath Control Pro
Операція не підтримується	Програмне забезпечення SprayStar HE підтримує секції Swath Control Pro. Для отримання останніх оновлень програмного забезпечення SprayStar зверніться до вашого дилера John Deere.
Пам'ять для карти покриття поля майже заповнена	Пам'ять для карти покриття майже заповнена. Після повного заповнення записування покриття вестися не буде. Щоб записати нове покриття, при першій можливості виконайте одну з наступних можливих дій: Щоб зберегти покриття для цього поля, поставте записування на паузу і перейдіть до нового поля (рекомендується). Щоб продовжити з поточними навігаційними лініями та/або межами, видаліть покриття, натиснувши кнопку «Видалити карту поточного поля» нижче.
Пам'ять для карти покриття поля заповнена	Пам'ять для карти покриття заповнена. Подальше записування покриття вестися не буде. Щоб записати нове покриття, виконайте одну з наступних дій: Щоб зберегти покриття для цього поля, поставте записування на паузу і перейдіть до нового поля (рекомендується). Щоб продовжити з поточними навігаційними лініями та/або межами, видаліть покриття, натиснувши кнопку «Видалити карту поточного поля» нижче.
Зниження точності	Точка GPS записана на відстані більше 20 миль. Точність покриття знизиться. Щоб відновити точність, видаліть карту покриття, створіть нове поле або виберіть інше поле.
Зниження точності	Ви віддалилися більш ніж на 20 миль від вибраного навігаційного маршруту. Точність навігації знизиться. Для відновлення точності створіть новий навігаційний маршрут або виберіть інший маршрут.
Зниження точності	Точка GPS записана на відстані більше 20 миль. Точність покриття та навігації знизиться. Для відновлення точності створіть нове поле або виберіть інше поле.
Записування покриття вимкнене	Записування покриття вимкнене під час передачі даних
Виявлено USB-накопичувач	Програма GreenStar буде недоступна, поки підключений USB-накопичувач. Витягніть USB-накопичувач, щоб продовжити використання програми GreenStar. Для передачі даних GreenStar на USB-накопичувач та з нього натисніть кнопку «Передача даних».
Неможливо створити резервний файл	Недостатньо місця на USB-накопичувачі для резервного копіювання даних. Видаліть дані з USB-накопичувача або підключіть інший USB-накопичувач.

ІНФОРМАЦІЯ

RN38933,0000111-UK-10AUG11-3/3

Центр повідомлень

Центр повідомлень використовується для доступу до детальних діагностичних даних та запуску сеансів перепрограмування вручну. Крім того, в центрі повідомлень можна також переглянути детальну діагностичну інформацію, наприклад, інформацію про блок управління та CAN-шину, необхідну дилеру John Deere™ для усунення серйозних несправностей.

Нижче вказані екранні клавіші:

- A — сторінка перепрограмування центру повідомлень
- B — передавання файлів налагодження
- C — повідомлення
- D — діагностичні адреси
- E — коди несправностей
- F — інформація про блок управління
- G — інформація про шину

Продовження на наступній сторінці

RN38933,000010F-UK-11AUG11-1/10

Для переходу на екран центру повідомлень натисніть кнопку МЕНЮ, а потім кнопку ЦЕНТР ПОВІДОМЛЕНЬ (з піктограмою інформації).

PC8663—UN—29APR15



PC8655—UN—05AUG05

Кнопка МЕНЮ

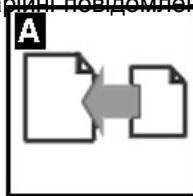


Кнопка ЦЕНТР ПОВІДОМЛЕНЬ (зі значком інформації)

RN38933,000010F-UK-11AUG11-2/10

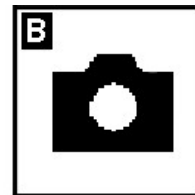
Центр повідомлень виведе на екран всі активні попередження, аварійні повідомлення та значки.

PC13977—UN—10AUG11



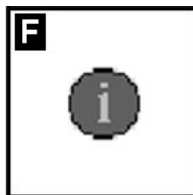
Кнопка ПЕРЕПРОГРАМУВАННЯ

PC8667—UN—05AUG05



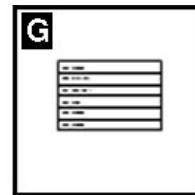
Кнопка ПЕРЕДАЧА ФАЙЛІВ НАЛАГОДЖЕННЯ

PC8668—UN—05AUG05



Кнопка ГОЛОВНА СТОРІНКА

PC8669—UN—05AUG05



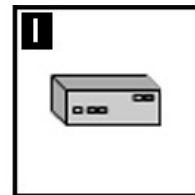
Кнопка ДІАГНОСТИЧНІ АДРЕСИ

PC8670—UN—05AUG05

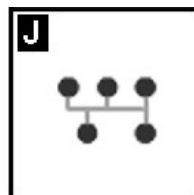


Кнопка КОДИ НЕСПРАВНОСТЕЙ

PC8671—UN—05AUG05



Кнопка ІНФОРМАЦІЯ ПРО БЛОК УПРАВЛІННЯ



Кнопка ІНФОРМАЦІЯ ПРО ШИНУ

Продовження на наступній сторінці

RN38933,000010F-UK-11AUG11-3/10

Значки центру повідомлень

Ці значки використовуються у всьому центрі повідомлень.

PC8582—UN—01NOV05



—



PC8649—UN—01NOV05



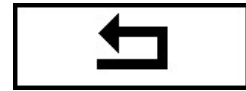
—



PC8651—UN—01NOV05



—



RN38933,000010F-UK-11AUG11-4/10

Перепрограмування

Кнопка ПЕРЕПРОГРАМУВАННЯ дозволяє користувачу переглядати всі компоненти в мережі та версії програмного забезпечення, завантаженого в них. Щоб перепрограмувати певний блок керування, можна скористатися кнопкою перепрограмування.

PC8663—UN—29APR15

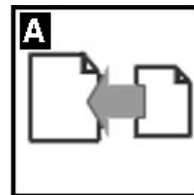


PC8655—UN—05AUG05

Кнопка МЕНЮ



PC8663—UN—29APR15 Кнопка ЦЕНТР ПОВІДОМЛЕНЬ (з піктограмою інформації)



Кнопка ПЕРЕПРОГРАМУВАННЯ

Продовження на наступній сторінці

RN38933,000010F-UK-11AUG11-5/10

Діагностичні адреси

ПРИМІТКА: За допомогою діагностичних адрес ви можете відкривати потрібні діагностичні дані. Такі дані можуть допомогти дилеру John Deere при діагностиці несправностей. У розкритому меню можна вибрати контролери різних пристроїв, як показано на малюнку.

Натисніть кнопку ДІАГНОСТИЧНІ АДРЕСИ. Кількість доступних пристроїв залежить від конфігурації машини. За допомогою коліщатка можна прокручувати список адрес вгору або вниз. При виборі тієї або іншої адреси на екран будуть виведені збережені для неї дані.

PC8663—UN—29APR15



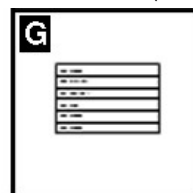
Кнопка МЕНЮ

PC8655—UN—05AUG05



Кнопка ЦЕНТР ПОВІДОМЛЕНЬ (зі значком інформації)

PC8668—UN—05AUG11



Кнопка ДІАГНОСТИЧНІ АДРЕСИ

RN38933,000010F-UK-11AUG11-6/10

Коди несправності

Натисніть кнопку ДІАГНОСТИЧНІ КОДИ НЕСПРАВНОСТІ. Відобразиться список блоків керування з діагностичними кодами.

Коди окремих блоків керування можна переглянути, обираючи їх у списку.

За допомогою кнопки ПОКАЗАТИ ВСЕ також можна вивести на дисплей коди усіх блоків керування. Щоб отримати допомогу в діагностиці несправностей, коди можна передати дилеру John Deere.

PC8663—UN—29APR15



Кнопка МЕНЮ

PC8655—UN—05AUG05



Кнопка ЦЕНТР ПОВІДОМЛЕНЬ (зі значком інформації)

PC8669—UN—05AUG11



Кнопка КОДИ НЕСПРАВНОСТЕЙ

Продовження на наступній сторінці

RN38933,000010F-UK-11AUG11-7/10

Дані пристрою та стан шини

При натисканні кнопки ІНФОРМАЦІЯ ПРО ПРИСТРІЙ будуть показані контролери, що обмінюються даними по системі зв'язку CANBUS. Лічильник повідомлень показує кількість повідомлень, отриманих від контролера. При натисканні кнопки СТАН ШИНИ буде показано стан різних мереж передачі даних.

PC8663—UN—29APR15

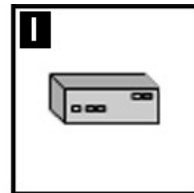


PC8655—UN—05AUG05

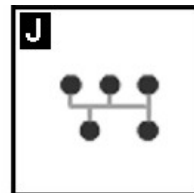
Кнопка МЕНЮ



PC8670—UN—05AUG05 Кнопка ЦЕНТР ПОВІДОМЛЕНЬ (зі значком інформації)



PC8671—UN—05AUG05 Кнопка ІНФОРМАЦІЯ ПРО БЛОК УПРАВЛІННЯ



Кнопка ІНФОРМАЦІЯ ПРО ШИНУ

RN38933,000010F-UK-11AUG11-8/10

Передача файлів налагодження

За допомогою функції передачі файлів налагодження на USB-накопичувач можна перенести файли налагодження та знімки екрана. USB-порт у відсіку для зберігання у підлокітнику.

PC8663—UN—29APR15

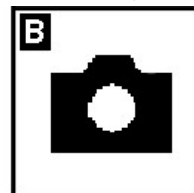


PC8655—UN—05AUG05

Кнопка МЕНЮ



PC1399—UN—05AUG05 Кнопка ЦЕНТР ПОВІДОМЛЕНЬ (з піктограмою інформації)



Кнопка ПЕРЕДАЧА ФАЙЛІВ НАЛАГОДЖЕННЯ

Продовження на наступній сторінці

RN38933,000010F-UK-11AUG11-9/10

Очищення даних

Функція ОЧИЩЕННЯ ДАНИХ доступна, тільки якщо підключено знаряддя ISO.

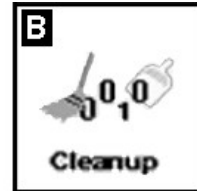
ОЧИЩЕННЯ ДАНИХ використовується для видалення даних знаряддя ISO з дисплея. Після перезапуску дисплея, інформація буде перезавантажена. Ця функція може бути корисною у разі виникнення проблем з завантаженням контролеру на дисплеї. Для отримання детальнішої інформації, див. розділ "Знаряддя ISO" цього посібника з експлуатації.

PC8663—UN—29APR15



Кнопка МЕНЮ

PC8655—UN—05AUG05

PC1322—UN—11BKT
Кнопка ЦЕНТР ПОВІДОМЛЕНЬ (з піктограмою інформації)

Кнопка ОЧИЩЕННЯ ДАНИХ

RN38933,000010F-UK-11AUG11-10/10

Коди помилок перепрограмування

Номер помилки	Опис	Дії
8	Помилка при створенні каталогу	При перепрограмуванні не вдалося створити каталог у внутрішній файлової системі. Користувач може спробувати ще раз, але існує вірогідність повторного збою.
12	Файл оновлення відсутній	Переконайтеся в тому, що всі файли оновлень були правильно збережені на USB-накопичувач (всі файли, вказані в ManifestFile.sdm, мають бути збережені на накопичувачі з правильними шляхами доступу).
14	Помилка читання файлу	При перепрограмуванні не вдалося прочитати один з файлів оновлення. Переконайтеся в тому, що при збереженні на USB-накопичувач файли не були пошкоджені.
16	Помилка записування файлу	При перепрограмуванні не вдалося записати один з файлів оновлення у внутрішню флеш-пам'ять. Збій очищення файлової системи; перезавантажте дисплей і виконайте операцію ще раз.
37	Невірний дескриптор файлу	При перепрограмуванні був отриманий недейсний дескриптор файлу; перевірте USB-накопичувач на відповідність початковому образу.
44	Збій контрольної суми	При перепрограмуванні була розрахована контрольна сума, яка відрізняється від очікуваної контрольної суми. Переконайтеся в тому, що всі файли відповідають початковому образу.
45	Неприпустимий файл контролера	При перепрограмуванні був проаналізований неприпустимий файл для контролера PF. Переконайтеся в тому, що всі файли відповідають початковому образу.
47	Несумісне апаратне забезпечення	Клієнт використовує несумісну з образом перепрограмування дисплея версію апаратного забезпечення. Перевірте правильність образу для апаратного забезпечення дисплея.
48	Неприпустимий файл оновлення	Файл перепрограмування ManifestFile.sdm пошкоджений. Переконайтеся в тому, що файл відповідає початковому образу.
51	Сеанс перерваний користувачем	Користувач вийняв USB-накопичувач під час сеансу перепрограмування. Повторіть сеанс перепрограмування, не виймаючи USB-накопичувач.
55	Збій видалення даних з флеш-пам'яті контролера	Контролер PF не може стерти дані в своїй флеш-пам'яті.
56	У повідомленні пропущена двокрапка	Контролер PF отримав запис з пропущеною двокрапкою. При збої шини повторіть процедуру перепрограмування контролера.
57	Занадто довгий запис	Контролер PF отримав занадто довгий запис. При збої шини повторіть процедуру перепрограмування контролера.
58	Неприпустима довжина запису	Контролер PF отримав запис невірної довжини. При збої шини повторіть процедуру перепрограмування контролера.
59	Порушення послідовності	Контролер PF отримав запис з невірною послідовністю. При збої шини повторіть процедуру перепрограмування контролера.
60	Контролер отримав непарну адресу	Контролер PF отримав запис з неприпустимою адресою. При збої шини повторіть процедуру перепрограмування контролера.
61	Таймаут контролера	Контролер PF не відповідає на запити дисплея під час сеансу перепрограмування. Перевірте підключення до контролера; може знадобитися вимкнення та увімкнення живлення. При відновленні зв'язку виконайте сеанс перепрограмування повторно.
62	Проблема при перепрограмуванні флеш-пам'яті типу NOR	Збій при спробі перепрограмування образу програми завантаження флеш-пам'яті типу NOR.
63	Невідома відповідь контролера	Контролер PF повернув відповідь, яка не може бути оброблена дисплеєм.
81	Збій сеансу перепрограмування	Загальне повідомлення про збій певної частини сеансу перепрограмування. Буде виведено ще одну помилку, яка вказує на конкретний тип несправності.

У таблиці наведено коди помилок, які виводить програмне забезпечення для перепрограмування дисплея у разі збою сеансу перепрограмування. При виникненні помилки програмне забезпечення для перепрограмування видає попередження про несправність і код помилки, а її текстовий опис відображається в центрі повідомлень.

RN38933.0000042-UK-25JUL11-1/1

Екрани попереджень

SPN.FMI	Відповідний вид несправності	Рекомендовані рішення
158.3	Занадто висока напруга комутованого джерела живлення VTI	Рівень напруги комутованого джерела живлення перевищує номінальне значення. Поверніть ключ запалювання в положення вимкнення, а потім назад в положення увімкнення. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте кабелі і з'єднання джерела живлення. Зверніться до вашого дилера John Deere.
158.4	Занадто низька напруга комутованого джерела живлення VTI	Напруга комутованого джерела живлення нижче номінального значення. Поверніть ключ запалювання в положення вимкнення, а потім назад в положення увімкнення. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте акумуляторну батарею. Зверніться до вашого дилера John Deere.
168.3	Занадто висока напруга некомутованого джерела живлення	Рівень напруги акумуляторної батареї вище номінального значення. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте кабелі і з'єднання. Зверніться до вашого дилера John Deere.
168.4	Занадто низька напруга некомутованого джерела живлення	Рівень напруги акумуляторної батареї нижче номінального значення. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте напругу акумуляторної батареї і підзарядьте батарею, якщо це буде потрібно. Зверніться до вашого дилера John Deere.
609.12	Контролер № 2	Вказує на постійний стан несправності каналу на лініях зв'язку SPI. Зверніться до вашого дилера John Deere.
1386	Занадто висока температура блоку дисплея	Підсвічування РК-дисплея не вимкнулось, коли температура піднялась вище верхньої межі. Зверніться до вашого дилера John Deere.
1386.1	Занадто низька температура блоку дисплея	Підсвічування РК-дисплея не вимкнулось, коли температура пристрою опустилась нижче нижньої межі. Зверніться до вашого дилера John Deere.
2040.9	Початкова адреса 40	Відсутнє повідомлення про такт від PDU впродовж більш ніж 60 секунд. Знову перевірте підключення. Зверніться до вашого дилера John Deere.
3597.2	Ненормальна регульована напруга 5,0 В	Регульоване живлення 5,0 В виходить за межі заданого діапазону. Якщо це відбувається періодично, натисніть кнопку «Скасування». Якщо це відбувається постійно, зверніться до вашого дилера John Deere.
3598.2	Ненормальна регульована напруга 1,5 В	Регульоване живлення 1,5 В виходить за межі заданого діапазону. Якщо це відбувається періодично, натисніть кнопку «Скасування». Якщо це відбувається постійно, зверніться до вашого дилера John Deere.
3599.2	Ненормальна регульована напруга 3,3 В	Регульоване живлення 3,3 В виходить за межі заданого діапазону. Якщо це відбувається періодично, натисніть кнопку «Скасування». Якщо це відбувається постійно, зверніться до вашого дилера John Deere.
521780.12	Мережа USB	Виявлений надмірний струм в ланцюзі USB. Зверніться до вашого дилера John Deere.
523310.12	Помилка записування в постійну пам'ять і зчитування з неї	Не вдалося зчитати/записати дані у флеш-пам'ять типу NOR. Зверніться до вашого дилера John Deere.
523771.3	Занадто висока напруга на лінії CCD +	Напруга на лінії CCD _ HIGH мережі CCD вище номінального значення. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте кабелі і з'єднання.
523771.3	Занадто низька напруга на лінії CCD-	Рівень напруги на лінії CCD _HIGH мережі CCD нижче номінального значення. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте акумуляторну батарею, її кабелі і з'єднання.
523772.4	Занадто висока напруга на лінії CCD-	Напруга на лінії CCD _Low мережі CCD вище номінального значення. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте кабелі і з'єднання.
523772.4	Занадто низька напруга на лінії CCD-	Рівень напруги на лінії CCD _Low мережі CCD нижче номінального значення. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте акумуляторну батарею, її кабелі і з'єднання.
523773.3	Занадто висока напруга на лінії CAN + машини	Напруга на лінії CAN _HIGH шини машини (шини трактора) вище номінального значення. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте кабелі і з'єднання.
523773.4	Занадто низька напруга на лінії CAN + машини	Рівень напруги на лінії CAN _HIGH CAN-шини машини (CAN-шини трактора) нижче номінального значення. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте акумуляторну батарею, її кабелі і з'єднання.
523774.3	Занадто висока напруга на лінії CAN-машини	Напруга на лінії CAN _LOW шини машини (шини трактора) вище номінального значення. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте кабелі і з'єднання.
523774.4	Занадто низька напруга на лінії CAN-машини	Рівень напруги на лінії CAN _LOW CAN-шини машини (CAN-шини трактора) нижче номінального значення. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте акумуляторну батарею, її кабелі і з'єднання.

Продовження на наступній сторінці

CZ76372,00001D7-UK-11OCT10-1/2

524050.12	Несправність годинника реального часу	Несправність годинника реального часу. Це може бути викликано пошкодженням мікросхеми годинника або відсутністю її живлення.
524215.3	Занадто висока напруга на лінії CAN + зняття	Напруга на лінії CAN_HIGH шини зняття вище номінального значення. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте кабелі і з'єднання.
524215.4	Занадто низька напруга на лінії CAN + зняття	Напруга на лінії CAN_HIGH шини зняття менше 0,5 В. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте напругу акумуляторної батареї і підзарядіть батарею, якщо це буде потрібно.
524217.3	Занадто висока напруга на лінії CAN + зняття	Напруга на лінії CAN_HIGH шини зняття вище номінального значення. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте кабелі і з'єднання.
524217.4	Занадто низька напруга на лінії CAN + зняття	Напруга на лінії CAN_LOW шини зняття нижче номінального значення. Вимкніть і знову увімкніть живлення дисплея. Якщо цей діагностичний код з'явиться знову, перевірте напругу акумуляторної батареї і підзарядіть батарею, якщо це буде потрібно.

CZ76372,00001D7-UK-11OCT10-2/2

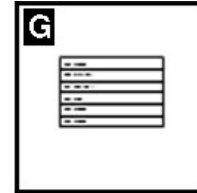
Діагностичні адреси

Кнопка ЦЕНТР ПОВІДОМЛЕНЬ > кнопка
ДІАГНОСТИЧНІ АДРЕСИ > розкритий список
ПРИСТРІЙ > VT; знаряддя 001.

PC8655—UN—05AUG05



PC8668—UN—05AUG05 Кнопка ЦЕНТР ПОВІДОМЛЕНЬ



Кнопка ДІАГНОСТИЧНІ АДРЕСИ

Номер адреси	Ім'я адреси
008	напруга некомутованого джерела живлення
009	напруга комутованого джерела живлення
010	Внутрішня температура блоку
011	CAN машини — стан шини
012	CAN машини — напруга на лінії CAN HIGH
013	CAN машини — напруга на лінії CAN LOW
015	CAN знаряддя — стан шини
016	CAN знаряддя — напруга на лінії CAN HIGH
017	CAN знаряддя — напруга на лінії CAN LOW
018	лічильник зносу флеш-пам'яті
019	Мотогодин
020	Напруга регульованого джерела живлення 1,5 В
021	Напруга регульованого джерела живлення 3,3 В
022	Напруга регульованого джерела живлення 5,0 В
023	Стан вхідного сигналу радара
024	Стана перемикача знаряддя
025	Зовнішня вхідна аналогова напруга
026	Стан карти Compact Flash
028	Шина CCD — стан шини
029	Шина CCD — позитивна напруга
030	Шина CCD — негативна напруга
031	Стан клавіш дисплея
032	Годинник реального часу (RTC)
033	Максимальний час очікування
038	Синхронізація яскравості
039	Освітлення в денний час
040	Співвідношення балансу освітлення в денний час
041	Освітлення в нічний час
042	Співвідношення балансу освітлення в нічний час
043	Гучність внутрішнього динаміка
044	Екземпляр функції дисплея ISO
045	Налаштування — код країни
046	Налаштування — код мови
047	Налаштування — числовий формат

Продовження на наступній сторінці

RN38933,000006D-UK-25JUL11-1/2

Номер адреси	Ім'я адреси
048	Налаштування — формат дати
049	Налаштування — формат часу
050	Налаштування — одиниці виміру відстані
051	Налаштування — одиниці виміру площі
052	Налаштування — одиниці виміру об'єму
053	Налаштування — одиниці виміру маси
054	Налаштування — одиниці виміру температури
055	Налаштування — одиниці виміру тиску
056	Налаштування — одиниці виміру сили
057	Налаштування — синхронізація часу GPS
058	Налаштування — поточна дата
059	Налаштування — поточний час
060	Константа калібрування радара
062	Пароль диспетчера доступу
227	Ідентифікаційний номер програми блоку завантаження (програмне забезпечення)
228	Номер версії програми блоку завантаження (програмне забезпечення)
231	Ідентифікаційний номер бортового пакету обслуговування (програмне забезпечення)
232	Номер версії бортового пакету обслуговування (програмне забезпечення)
233	Ідентифікаційний номер віртуального терміналу (програмне забезпечення)
234	Номер версії віртуального терміналу (програмне забезпечення)
235	Ідентифікаційний номер пристрою (апаратне забезпечення)
236	Серійний номер пристрою (апаратне забезпечення)
247	Поточний номер моделі машини
248	Поточний серійний номер машини
249	Початковий номер моделі машини
250	Оригінальний серійний номер машини

RN38933,000006D-UK-25JUL11-2/2

Спливаючі вікна кодів несправностей — базове програмне забезпечення платформи

СТАН НЕСПРАВНОСТІ, ОПИС НЕСПРАВНОСТІ	ТЕКСТ ПОПЕРЕДЖЕННЯ
Перевантаження при передачі даних на вході CAN-шини.	Перевантаження системи зв'язку CAN-шини. Скиньте дисплей або вимкніть, а потім знову увімкніть живлення.
При відхиленні пулу об'єкту знаряддя віртуальним терміналом	Технічний збій, що перешкоджає нормальній експлуатації дисплея з наступним знаряддям. Зверніться до виробника знаряддя і надайте йому наступну інформацію:
Встановлений правильний USB-накопичувач, який містить невірні дані налаштування.	На USB-накопичувачі записані невірні дані налаштування. Повторно збережіть дані налаштування з комп'ютера на USB-накопичувач.
Встановлений правильний USB-накопичувач, який містить невірні дані налаштування, що не можуть бути прочитані поточною версією програмного забезпечення дисплея.	Дисплей не може прочитати дані налаштування на USB-накопичувачі. Оновіть програмне забезпечення дисплея.
Встановлено USB-накопичувач, який дисплей не може використовувати	USB-накопичувач несумісний дисплеєм. Скористайтеся іншим USB-накопичувачем.
Якщо під час виконання налаштування нової операції користувач перемикається на початкову сторінку, програми на початковій сторінці будуть вимкнені. Аналогічно, якщо користувач змінив статус задачі, програми на початковій сторінці будуть вимкнені. В цих обох випадках повідомлення про помилку не видається	В програмі GreenStar з'явилося попередження або відкрилося спливне вікно, яке вимагає уваги оператора.
USB-накопичувач заповнений на 90%	Вивантажте та очистіть дані з USB-накопичувача або одразу вставте новий USB-накопичувач.
USB-накопичувач заповнений	Вивантажте та очистіть дані з USB-накопичувача або вставте новий USB-накопичувач.
Знаряддя VI зняте	Втрачено зв'язок зі знаряддям ISO. Якщо знаряддя від'єднане не було, перевірте підключення, вимкніть та увімкніть живлення.
Внутрішня пам'ять заповнена — від пулів об'єктів VI	Внутрішня пам'ять, виділена для знарядь ISO, заповнена. Для очищення пам'яті від'єднайте знаряддя.
Внутрішня пам'ять заповнена — дані документування і непрямого маршруту	Внутрішня пам'ять заповнена.
Виявлено нове програмне забезпечення дисплея	Виявлено нове програмне забезпечення дисплея. (Це попередження повторно відображається при кожному увімкненні та вимкненні або повторному підключенні USB-накопичувача).
Наступні пристрої VI більше не обмінюються даними з дисплеєм. Перевірте вказані пристрої і проводку CAN-шини.	Деякі пристрої більше не обмінюються даними з дисплеєм. Перевірте проводку CAN-шини.
Перевантаження при передачі даних на вході CAN-шини.	Перевантаження системи зв'язку CAN-шини. Скиньте дисплей або вимкніть, а потім знову увімкніть живлення.
У внутрішній пам'яті дисплея виявлений збій. (Перепрограмування)	Під час перепрограмування виникла помилка. Виконайте перепрограмування ще раз. Якщо несправність виникає знову, зверніться до вашого дилера компанії John Deere.
Помилка при перепрограмуванні старого пристрою. Пристрій не надає інформацію про версію	Під час перепрограмування виникла помилка. Виконайте перепрограмування ще раз. Якщо несправність виникає знову, зверніться до вашого дилера компанії John Deere.
При перепрограмуванні продукту старий пристрій не був знайдений	При перепрограмуванні продукту пристрій не був знайдений. Перевірте проводку і з'єднання.
Спроба скопіювати дані налаштування на новий накопичувач, на якому вже містяться дані налаштування	На USB-накопичувачі виявлені дані попереднього налаштування. Натисніть кнопку ПРОДОВЖИТИ, щоб перезаписати ці дані. Натисніть кнопку СКАСУВАТИ, щоб відмінити операцію копіювання на накопичувач. (Якщо користувач вибере продовження операції, відкриється друге спливаюче вікно) «Дійсно перезаписати?»
Неправильний код активації	Невірний код активації. Введіть код активації повторно.
Користувач намагається записати межу при вже існуючій межі	Дійсно повторно визначити межу?
Всі екрани Створити/Редагувати: Користувач намагається створити повторне ім'я на будь-якому з екранів Створити/Редагувати	Цей запис вже використовується. Виберіть новий запис або відмініть зміну запису.
Це попередження відображається при натисканні на сенсорний екран впродовж 60 секунд.	Сенсорний екран несправний. Спробуйте перезавантажити пристрій, скористайтеся зовнішніми елементами управління дисплея або кнопками, розташованими на зворотному боці дисплея, щоб увімкнути екран. Якщо проблема не зникає, зверніться до вашого дилера John Deere.
Це попередження відображається при натисканні на сенсорний екран впродовж 60 секунд.	Кнопка несправна. Спробуйте перезавантажити дисплей. Якщо проблема не зникає, зверніться до вашого дилера John Deere.
Попередження GPS для GreenStar Basic/Deluxe	
Збій обміну даними GPS 200	Немає зв'язку з GPS-приймачем. Перевірте з'єднання на GPS-приймачі.

Продовження на наступній сторінці

RN38933,000006C-UK-25JUL11-1/2

СТАН НЕСПРАВНОСТІ, ОПИС НЕСПРАВНОСТІ	ТЕКСТ ПОПЕРЕДЖЕННЯ
Немає сигналу GPS. Стеження вимкнене	Неможливо отримати положення за даними GPS. Переконайтеся в тому, що GPS-приймач знаходиться на відкритій місцевості.
Відсутня диференціальна корекція. Стеження вимкнене.	Відсутній сигнал диференціальної корекції. Переконайтеся в тому, що GPS-приймач знаходиться на відкритій місцевості.
Використовується 2D GPS.	Використовується 2D GPS. Переконайтеся в тому, що GPS-приймач знаходиться на відкритій місцевості.
Неточне стеження. GPS-приймач необхідно налаштувати на частоту передачі повідомлення 5 Гц. Норма. Перевірте налаштування на приймачі.	GPS-приймач необхідно налаштувати на частоту передачі повідомлення 5 Гц. Перевірте налаштування на GPS-приймачі та змініть частоту передачі на 5 Гц. (для контролерів сторонніх виробників) <i>ПРИМІТКА: Контролери сторонніх виробників — це контролери, які підключаються по інтерфейсу RS232 (Field Doc Connect), сумісні з ISOBUS і підтримують функції контролера задач.</i>
Помилки завантаження мови:	
Невірний CRC, відсутня двокрапка, невірно підготовлений заголовок і т. д.	При завантаженні мови виявлено пошкоджений файл. Повторно завантажте програмне забезпечення на USB-накопичувач.
Несумісна версія апаратного забезпечення.	Апаратне забезпечення, несумісне з мовним файлом. Повторно завантажте програмне забезпечення на USB-накопичувач.
Несумісна версія програмного забезпечення.	Мовний файл, несумісний з програмою. Повторно завантажте програмне забезпечення на USB-накопичувач.
Таймаут очікування відповіді CAN62 на запит	Пристрій не зміг запустити мову програмування. Повторно завантажте програмне забезпечення на USB-накопичувач.
Цільовий об'єкт повернув відповідь ЗБІЙ на запит CAN62	Пристрій не зміг продовжити виконання мови програмування. Повторно завантажте програмне забезпечення на USB-накопичувач.
Таймаут очікування відповіді CAN62 на контрольну суму	Пристрій не зміг надати контрольну суму мови. Повторно завантажте програмне забезпечення на USB-накопичувач.
Цільовий об'єкт повернув відповідь ЗБІЙ на запит CAN62 контрольної суми	Пристрій надав невірну контрольну суму мови. Повторно завантажте програмне забезпечення на USB-накопичувач.
Таймаут очікування відповіді CAN62 на видалення	Пристрій не відповідає на запит на видалення мови. Повторно завантажте програмне забезпечення на USB-накопичувач.
Цільовий об'єкт повернув відповідь ЗБІЙ на запит CAN62 на видалення	Пристрій не зміг видалити мову. Повторно завантажте програмне забезпечення на USB-накопичувач.
Збій при записування у флеш-пам'ять.	Збій пристрою при записування мови в пам'ять. Повторно завантажте програмне забезпечення на USB-накопичувач.
Таймаут очікування відповіді CAN62 на нові дані	Пристрій передчасно припинив виконання мови програмування. Повторно завантажте програмне забезпечення на USB-накопичувач.
Розбіжність ідентифікатора продукту	Мова несумісна із завантаженим продуктом. Повторно завантажте програмне забезпечення на USB-накопичувач.

Базове програмне забезпечення платформи

RN38933.000006C-UK-25JUL11-2/2

Спливаючі вікна кодів несправностей — програмне забезпечення для документування

СТАН НЕСПРАВНОСТІ, ОПИС НЕСПРАВНОСТІ	ТЕКСТ ПОПЕРЕДЖЕННЯ
Задача вибрана, запис включений, обов'язкова детальна інформація про операцію не задана.	Немає детальної інформації про операцію. Перейдіть на екран налаштування GreenStar і введіть інформацію про операцію.
Неприпустимий припис	Неприпустимий файл припису. - Переконайтеся, що в приписі вказані правильні одиниці норми.
Підсумкові дані: клієнт не визначений	Видається попередження про те, що користувачу потрібно вибрати клієнта, щоб проглянути підсумкові дані.
Підсумкові дані: клієнт і ферма визначені, поле не визначене.	Видається попередження про те, що користувачу потрібно вибрати поле, щоб проглянути підсумкові дані для поля, задачі і завантаження.
Підсумкові дані: CFF, задача і операція визначені, тип культури/продукту не визначений.	Попередження відсутнє. За замовчуванням операція перемикається на "", і виводиться перелік підсумкових даних задачі.
Підсумкові дані: CFF і тип культури/продукту визначені, задача та/або операція невизначені.	Видається попередження про те, що користувачу потрібно вибрати задачу та операцію, щоб проглянути підсумкові дані для поля, або завантаження.
Підсумкові дані: клієнт, культура та задача визначені, ферма та поле не визначені.	Попередження відсутнє. За замовчуванням задача та операція перемикаються на "", і виводиться перелік підсумкових даних для культури.
Обнулити підсумкові дані	Дійсно обнулити наведені нижче підсумкові дані?
Для записування програми продукту виберіть тип і назву продукту у одному з вікон ДОДАТИ ПРОДУКТ. Можна вибрати команду ЗМІНИТИ, після чого відобразиться екран звітних даних по продукту, або ВИДАЛИТИ ОПЕРАЦІЮ, після чого відобразиться повідомлення «Дійсно видалити цю операцію?».	Для записування програми продукту виберіть тип і назву продукту у одному з вікон Додати продукт.
Якщо в програмі продукти не вказані	Продукти не вказані, виберіть продукт.
Попередження буде видане у тому випадку, якщо в Field Doc припис був вибраний, але він не був вибраний в налаштуваннях просапної сівалки/обприскувача.	Припис доступний, але не вибраний. Перейдіть до налаштувань знаряддя і виберіть припис в якості норми.
Попередження видається, якщо в Field Doc припис вибраний але просапна сівалка/обприскувач виходять за межу поля, визначену для припису. Використовується норма Rx за замовчуванням.	Машина виходить за межу поля, визначену для припису. Використовується норма припису за замовчуванням.
При увімкненні живлення видається попередження про те, що використовувані припис і коефіцієнт припису для операції не встановлені на 100%.	Коефіцієнт припису не рівний 100%.
Ширина знаряддя встановлена на 0.	Ширина знаряддя встановлена на 0. Для записування даних необхідно виставити ширину знаряддя.
Скрізь: Користувач натискає кнопку ДОКУМЕНТУВАННЯ до заповнення значень CFFT	Виберіть клієнта, ферму, поле та задачу за допомогою кнопки «Ресурси»
Втрачено зв'язок з підключеним контролером.	Втрачено зв'язок з контролером. Якщо контролер від'єднаний не був, перевірте підключення, вимкніть та увімкніть живлення. Якщо контролер був від'єднаний, перевірте вибрані операції.
Field Doc не отримав деякі періодичні повідомлення	Втрачено зв'язок з контролером. Якщо контролер від'єднаний не був, перевірте підключення, вимкніть та увімкніть живлення. Якщо контролер був від'єднаний, перевірте вибрані операції.
	Припис доступний, але не вибраний. Перевірте налаштування на агрегаті, щоб переконатися в тому, що припис вибраний в якості норми.
Налаштування пневматичного причепа: пневматичний причеп підключений до шини, 1-й бак заданий за допомогою операції, 2-й бак створений за допомогою операції того ж самого типу, як 1-й бак.	Виконується створення іншої операції сівби (внесення). Створити її аналогічній операції сівби (внесення) для переднього (середнього) (заднього) бака?
Налаштування пневматичного причепа: при відображенні попереднього повідомлення користувач натиснув кнопку введення	Введіть норми для кожного бака. (якщо застосовно)
Налаштування пневматичного причепа: користувач ввів норми баків, сума яких не складає 100	В сумі норми баків повинні складати 100
У SeedStar вибраний параметр Rx, але цей параметр в документуванні не вибраний.	Для вибраного поля відсутній файл припису. - Переконайтеся у правильності поля і операції. - Перевірте припис на USB-накопичувачі. - При необхідності повторно збережіть припис на USB-накопичувач.
Екран «Суміш у баку»: користувач намагається додати другій інгредієнт в суміш у баку без носія або базової норми розчину	Перед створенням суміші у баку введіть носій і базову норму розчину
Можливо, вибрана неправильна модель	Вибрана невірна модель контролера RS232. Перевірте і повторно введіть виробника і номер моделі.

Продовження на наступній сторінці

CZ76372.00001DB-UK-12OCT10-1/2

СТАН НЕСПРАВНОСТІ, ОПИС НЕСПРАВНОСТІ	ТЕКСТ ПОПЕРЕДЖЕННЯ
Записування в даний момент заборонене	Записування в даний момент заборонене. Перевірте налаштування на контролері RS232.
Попередження для ручного контролера при зміні цільової норми	Цільова норма змінена. Попередження для ручного контролера.
Попередження, що видається у тому випадку, коли контролер Raven передає всі дані, окрім дійсної норми	Контролер Raven не передає дані про дійсну норму. Перевірте налаштування контролера Raven і з'єднання з дисплеєм.
Щоб кожен контролер здійснював моніторинг стану з'єднання, необхідно виконати спеціальні операції	Несправний зв'язок з контролером. Перевірте з'єднання з контролером.

CZ76372,00001DB-UK-12OCT10-2/2

Діагностика GreenStar

Елементи, необхідні для документування

Для роботи функції документування потрібні наступні елементи:

- Клієнт, ферма та поле
- Завдання
- Операція
- Детально про операцію
- Тип/назва продукту
- Цільова норма/одиниці норми
- Джерело записування
- Ширина/зміщення знаряддя
- Налаштування блока керування (для блоків керування сторонніх виробників)

ПРИМІТКА: Блоки керування сторонніх виробників — це блоки керування, для під'єднання яких використовується інтерфейс RS232 (Field Doc™ Connect) і які сумісні з ISOBUS та підтримують функції контролера задач.

Елементи, необхідні для навігації

Для роботи функції навігації потрібні наступні елементи:

- Налаштування режиму стеження на прямий маршрут непрямої маршрут, круговий маршрут (тільки при використанні додаткового модуля PivotPro) або рядковий копії
- Відстань між проходами (див. розділ «Загальні налаштування обладнання GreenStar Basics/Pro»)
- Маршрут 0 (за виключенням непрямого маршруту та рядкового копія)
- Сигнал GPS (потрібен сигнал StarFire)

RN38933,0000043-UK-12AUG11-1/1

Пошук та усунення несправностей і діагностика

З 1 січня 2012 року разом з придбаним продуктом більше не надається підтримка GreenStar протягом одного року. Для отримання послуг підтримки за електронною поштою та телефоном треба укласти угоду про підтримку за окрему платню.

Служба підтримки клієнтів AMS

Ел. пошта: GreenStar@JohnDeere.com

Північна Америка: 1-888-GRN-STAR

Австралія: 0011-800-0001-3373

Нова Зеландія: 00-800-0000-3333

Додаткові опції

Відвідайте веб-сайт <http://StellarSupport.com>

або зверніться до свого дилера компанії John Deere

CZ76372,000034D-UK-22AUG11-1/1

Індекс

	Сторінка		Сторінка
G		E	
GreenStar		Екрани попереджень	95-10
Діагностика	95-17		
S		I	
Swath Control Pro™		Інформація про пристрій	95-7
Налаштування	85-5		
Таблиця налаштувань, метричні одиниці	85-8	K	
Таблиця налаштувань, стандартний		Коди несправностей	
американський еквівалент	85-10	Спливаючі вікна	
A		Програмне забезпечення для	
Адреси		документування	95-16
Діагностика	95-12	Коди помилок	
		Перепрограмування	95-9
Б		Коди помилок перепрограмування	95-9
Базове програмне забезпечення платформи			
Діагностичні коди несправності	95-14	H	
Д		Навігація	
Діагностика		Вимоги	95-17
GreenStar	95-17	Попередження	95-1
SSU	95-1	Налаштування	
Адреси	95-12	Swath Control Pro™	85-5
Базове програмне забезпечення			
платформи		O	
Діагностичні коди несправності	95-14	Обприскувачі	
Діагностичні коди несправності	95-6	Swath Control Pro™	85-5
Документування	95-17		
Інформація про пристрій	95-7	П	
Навігація	95-17	Перепрограмування	95-5
Програмне забезпечення для		Пошук та усунення несправностей	
документування		SSU	95-1
Коди несправностей	95-16	Базове програмне забезпечення	
Система AutoTrac	95-1	платформи	
Система GPS	95-1	Діагностичні коди несправності	95-14
Стан шини	95-7	Діагностичні адреси	95-12
Центр повідомлень	95-3	Діагностичні коди несправності	95-6
Діагностичні адреси	95-6	Документування	95-17
Діагностичні коди несправності	95-6	Інформація про пристрій	95-7
Спливні вікна		Система AutoTrac	95-1
Базове програмне забезпечення		Система GPS	95-1
платформи	95-14	Стан шини	95-7
Документування		Центр повідомлень	95-3
Вимоги	95-17	Програмне забезпечення	
		Базове програмне забезпечення	
		платформи	
		Діагностичні коди несправності	95-14

Продовження на наступній сторінці

	Сторінка		Сторінка
		У	
Програмне забезпечення для документування		Усунення несправностей	
Коди несправностей.....	95-16	Програмне забезпечення для документування	
Програмне забезпечення для документування		Коди несправностей.....	95-16
Коди несправностей	95-16		
Просапні сівалки		Ц	
Swath Control Pro™	85-5		
		Центр повідомлень	95-3
С		Піктограми	95-5
Стан шини	95-7		

Запчастини John Deere

Ми допомагаємо мінімізувати простої, оперативно поставляючи вам оригінальні запчастини John Deere.

Тому ми підтримуємо великий запас різноманітних запчастин для своєчасного задоволення ваших потреб.



TS100—UN—23AUG88

JS56696,0000239-UK-08FEB08-1/1

Правильні інструменти

Прецизійні інструменти та випробувальне обладнання дозволяють нашому відділу сервісного обслуговування швидко виявляти та усувати проблеми. . . щоб заощадити ваш час та гроші.



TS101—UN—23AUG88

JS56696,000023A-UK-08FEB08-1/1

Висококваліфіковані технічні спеціалісти

В компанії John Deere спеціалісти з технічного обслуговування постійно підвищують свою кваліфікацію.

Ми регулярно організовуємо навчальні курси, які дають нашому персоналу знання про наше обладнання та порядок його технічного обслуговування.

Результат?

Досвід, якому ви можете довіряти!



TS102—UN—23AUG88

JS56696,000023B-UK-08FEB08-1/1

Оперативне обслуговування

Наша мета — надавати оперативну та ефективну технічну підтримку, коли і де вона вам необхідна.

Ми можемо виконувати ремонтні роботи у вас на місці або у нас, в залежності від обставин: ви можете покластися на нас.

ВИСОКОЯКІСНЕ ОБСЛУГОВУВАННЯ ВІД JOHN DEERE: Ми завжди поруч, коли ми вам потрібні.



TS103—UN—23AUG88

JS56696,000023C-UK-08FEB08-1/1