

4. põlvkonna CommandCenter™

Tarkvara versioon: 10.32.3817-XXX



JOHN DEERE

KASUTUSJUHEND

4. põlvkonna CommandCenter™

OMPFP26765 VÄLJAANNE J5 (ESTONIAN)

John Deere Ag Management Solutions

Sissejuhatus

Eessõna

Täname, et ostsite John Deere'i toote.

LUGEGE KÄESOLEV KASUTUSJUHEND

tähelepanelikult läbi, et õppida seadet õigesti kasutama ja hooldama. Selle tegematajätmise tagajärjeks võib olla enese vigastamine või seadme kahjustamine. See kasutusjuhend ning ohutusmärgid seadmel võivad olla saadaval ka muudes keeltes. Tellimiseks külastage aadressi www.techpubs.deere.com (põllumajandus ja väiketehnika / JDPS) või www.johndeeretechno.com (ehitus ja metsandus) või pöörduge ettevõtte John Deere edasimüüja poole.

SEDA KASUTUSJUHENDIT TULEB lugeda teie seadme lahutamatuks osaks ning see peab olema seadmega kaasas, kui te selle edasi müüte.

MÕÕDUD on selles juhendis antud nii meetermõõdustikus kui ka USA-s kasutusel olevas mõõdustikus. Kasutage ainult sobivaid varuosi ja kinnitust detaile. Meeter- ja tollmõõdustikus kinnitust detaileid võivad vajada erinevaid meeter- või tollmõõdustikus mutrivõtmeid.

PAREM JA VASAK külg lähtuvad toote või tööseadise edasiliikumise suunast.

KANDKE TOOTE TUNNUSNUMBRID (PIN) selleks ettenähtud kohta peatükis Tehnilised andmed või Tootenumbrid. Märkige kõik numbrid täpselt üles, et seadme varguse korral selle otsimist lihtsustada. PIN-i teave on varuosade tellimisel abiks. Hoidke identifitseerimisnumbrid kindlas kohas, tootest eemal.

GARANTII on osa John Deere'i klienditoest neile, kes kasutavad ja hooldavad masinat selles juhendis esitatud nõuete järgi. Garantiitingimusi on selgitatud garantiitunnistuses või teatistes, mille olete pidanud ostmisel kaasa saama.

See garantii kindlustab, et John Deere toetab oma tooteid defektide ilmnemisel garantiiperioodi jooksul. Mõningatel juhtudel pakub John Deere ka täiendusi põllul, tihti kliendi jaoks tasuta ja seda isegi siis, kui toote garantiiperiood on lõppenud. Kui masinat on

kasutatud valesti või seda on jõudluse muutmiseks tehase tehnilistes andmetes esitatud väärtusi ületades muudetud, kaotab garantii kehtivuse ja võidakse keelata modifikatsioonide lisamine.

Kui te ei ole selle seadme esimene omanik, siis on teie enda huvides teatada seerianumber John Deere'i esindajale. See hõlbustab teie teavitamist John Deere'i tooteuueendustest ja muudest asjakohastest teemadest.

DX,IFC5E-21-08SEP25

John Deere on teie teenistuses



TS201—UN—15APR13

Kliendirahulolu on ettevõtte John Deere jaoks tähtis.

Meie edasimüüjad püüavad pakkuda teile varuosi ja teenindust kiiresti ning tõhusalt.

- Hoolduse ja teeninduse varuosad teie seadmete toetamiseks.
- Koolitatud hooldustehnikud ning vajalikud diagnostika- ja remonditööriistad teie seadmete hooldamiseks.
- **Saadaval on ettevõtte John Deere varuosad, remonditeenused ning hooldus- või remonditeave. Lisateabe saamiseks külastage veebilehte deere.com või deere.ca.**

DX,IFC,JDS-21-30SEP25

Kaubamärgid

Kaubamärgid	
APEX™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
ArcGIS™	Ettevõtte Esri kaubamärk
AutoPath™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
AutoTrac™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
BeeLine™	Ettevõtte Relish Technologies Ltd. kaubamärk
Bluetooth®	Ettevõtte Bluetooth SIG kaubamärk
CommandARM™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
CommandCenter™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
CommandQuad™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
CommandPro™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
e18™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk

Sissejuhatus

e23™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
Efficiency Manager™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
Field Doc™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
GreenSeeker®	Ettevõtte Trimble Navigation Limited Corporation kaubamärk
GreenStar™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
Hagie™	Ettevõtte Hagie Manufacturing Company kaubamärk
iGrade™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
IMS™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
iTEC™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
IVT™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
JDLink™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
PowerShift™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
RowSense™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
SeedStar™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
See & Spray	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
Service ADVISOR™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
StarFire™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
StellarSupport™	Ettevõtte Deere & Company kaubamärk
Trimble®	Ettevõtte Trimble kaubamärk
Wi-Fi®	Wi-Fi Alliance'i kaubamärk

ch177nn,1685609353995-21-08JUN23

Ettevõtte John Deere tehniliste juhendite pood

Käesolev dokument ei pruugi täielikult kajastada toote funktsionaalsust võimalike muudatuste tegemise tõttu pärast dokumendi trükkimist. Enne kasutamist lugege uusimat kasutusjuhendit. Kasutusjuhendi koopia saate edasimüüjalt või aadressilt techpubs.deere.com.

CZ76372,000071F-21-04AUG25

abikeskuse rakenduses. Vt ekraani tutvustuses olevat elektroonilist spikrit.

AL70325,00005A6-21-07NOV19

Tarkvarauuenduste allalaadimine

Veenduge, et ekraanis on uusim tarkvara. Tarkvarauuendused on allalaadimiseks:

<https://my.deere.com/software-downloads/software-manager/>

CZ76372,000071E-21-17JUN14

Elektrooniline kasutusjuhend

4. põlvkonna ekraani kasutusjuhend asub ekraani

4. põlvkonna CommandCenteri ekraani komponendid

CommandCenteri 4. põlvkonna ekraani sisaldab järgmisi komponente:

Ühilduvus Nimetus

Protssessor 4600 – mitmefunktsiooniline juhtseadis, integreeritud premium server (IPVS)

4200 protssessor – mitmefunktsiooniline kontrolleri, integreeritud kesktaseme server (IMVS)

Protssessor 4100 – mitmefunktsiooniline juhtseadis, integreeritud väärtusserver (IAVS)

ch177nn,1685613981788-21-08JUN23

Sisukord

Lehekülg

Lehekülg

Ohutus

Tundke hoiatusmärged	05-1
Tundke hoiatussõnu	05-1
Ohutusjuhiste järgimine	05-1
Hooldage ohutult	05-2
Astmete ja käepidemete õige kasutamine	05-2
Käsitsege elektroonilisi komponente ja krosnsteine ohutult	05-2
Elektroonilise ekraani õige kasutamine	05-3
Roolimisabi süsteemide ohutu kasutamine	05-3
Turvavöö nõuetekohane kasutamine	05-3
Ärge viibige lõikeseadise läheduses	05-4
Reaandurite puhastamine	05-4
Traktori ohutu kasutamine	05-4
Kasutage tööseadise automaatikasüsteeme ohutult	05-5
Hoiduge kõrgsurvevedelikest	05-6
Lugege ISOBUSi juhtplokkide kasutusjuhendeid	05-6
Vältige tagurdamisel juhtuvaid õnnetusi	05-6
Elektrilöögi ja tulekahju vältimine	05-7
Vältige elektriline	05-7

Ohutusmärgid

Ohutuse hoiatus – tuvastatud AutoTrac	10-1
Ohutuse hoiatus – läbimatu piir	10-1
Ohutuse hoiatus – ISOBUSi juhtplokk	10-1
Ohuhoiatus – ISO hüdroväljavõtte vale käitamine	10-1
Ohuhoiatus – ISO-lisaseadme konfiguratsioon	10-2
Ohutushoiatus – süsteemi taaskäivitamine	10-2
Ohutushoiatus – tarkvara installimine	10-2
Hoiatus – süsteemi tagasipööramine	10-2

Normatiivteave

Kuupäevakoodi tuvastamine	11-1
Föderaalsete Sideametite teave	11-2
Euraasia Majandusliit – EAC	11-2
Euraasia Majandusliit – EAC	11-3
Euraasia Majandusliit – EAC	11-5
Euraasia Majandusliit – EAC	11-8
Euraasia Majandusliit – EAC	11-11
EL-i vastavusdeklaratsioon	11-14
EL-i vastavusdeklaratsioon	11-15
EL-i vastavusdeklaratsioon	11-16
EL-i vastavusdeklaratsioon	11-17
EL-i vastavusdeklaratsioon	11-18
EL-i vastavusdeklaratsioon	11-19
EL-i vastavusdeklaratsioon	11-20
UK vastavusdeklaratsioon	11-21
UK vastavusdeklaratsioon	11-22

UK vastavusdeklaratsioon	11-23
UK vastavusdeklaratsioon	11-24
UK vastavusdeklaratsioon	11-25
ÜK vastavusdeklaratsioon	11-26
ÜK vastavusdeklaratsioon	11-27

Ekraani tutvustus

Elektrooniline abi	15-1
4. põlvkonna CommandCenter	15-1
4. põlvkonna CommandCenteri protsessor	15-1
Lisaekraan	15-2
Tööakna ülesehitus	15-3
Olekukeskus	15-3
Otsetee nupud	15-3
Menüü	15-4
Paketi Basics aktiveerimine	15-4
Täiendavad aktiveerimised	15-4
Prooviversiooni aktiveerimine	15-4

Ekraan ja heli

Ekraan ja heli	20-1
Heledus	20-1
Heli	20-1
Mitu ekraani	20-1
Mitme ekraani seaded	20-3
Ekraani kalibreerimine	20-4

Kuupäev ja kellaaeg

Kuupäev ja kellaaeg	25-1
Kuupäeva muutmine	25-1
Kellaaja muutmine	25-1

Keel ja mõõtühikud

Keel ja ühikud	30-1
Keele ja mõõtühikute seadistamine	30-1

Tarkvarahaldur

Tarkvarahaldur	35-1
Ekraani ja juhtploki tarkvara uuendamine	35-1
Aktiveerimised	35-4

Service ADVISOR Remote

Teenuse Service ADVISOR Remote	40-1
Sõiduki ümberprogrammeerimine	40-1
Rikkeotsing – ümberprogrammeerimine	40-3

Kasutajad ja juurdepääs

Kasutajad ja juurdepääs	45-1
Kasutajaprofiilid	45-1
Juurdepääsurühmad	45-1

Jätkub järgmisel leheküljel

Algpärane juhend. Selles kasutusjuhendis sisalduv kogu informatsioon, joonised ja tehnilised andmed põhinevad väljaandmise hetke kõige värskemal informatsioonil. Muudatuste tegemiseks jäetakse endale õigus neist eelnevalt teatamata.

Lehekülg	Lehekülg
Paigutuse haldur	
Paigutushaldur	50-1
Tööaknate kogumid	50-1
Muuda tööakende kogumeid	50-1
Otseteeriba	50-2
Kõik tööaknad	50-2
Tööakende lisamine, redigeerimine või dubleerimine	50-3
Esilehel tööakende vahel liikumine	50-3
Settings Manager	
Settings Manager	55-1
Seadmehaldur	
Seadmehaldur	60-1
Masina profiil	60-1
Tööseadise profiil	60-1
AutoTraci roolimisabi	
AutoTraci roolimisabi	65-1
Käsitsi navigeerimine	65-1
Üldinformatsioon	65-1
Navigatsiooniseaded	65-1
Pöörde prognoosija	65-1
Järgimistoonid	65-2
Töölaiuse muutmise teavitus	65-2
Roopad	65-2
Jagatud signaal	65-2
Juhtraja valimine	65-2
Rajanihe	65-2
AB-kurvide nihutamine	65-3
Valgusriba seaded	65-4
Kurvilise raja seaded	65-4
Ringraja sätted	65-5
Rajavahe	65-5
Juhtimistundlikkus	65-5
Juhtraja seadmine	65-6
Juhendatud rajaotsing	65-6
Sirge rada	65-6
Quick Line	65-7
Juhtimine sirgel rajal	65-8
AB-kõverad	65-8
Juhtimine AB-kõverale	65-9
Sirge raja salvestamine või ümber takistuste navigeerimine	65-9
Kohanduvad kurvid	65-9
Juhtimine kohandatud kõverale	65-10
Surge tee salvestamine kohandatud kõvera sisse	65-11
Ümber takistuste navigeerimine	65-11
AutoPath	65-12
AutoPathi seadistus	65-15
AutoPathi kaardiandmed	65-17
Ringikujuline rada	65-17
Ringjooneline rada	65-18
Ringraja roolimisabi	65-18
Piirirada	65-19
Piiriraja juhend	65-19
Radade kogum	65-19
Vaheta rada	65-19
AutoTraci oleku sektordiagramm	65-20
AutoTraci aktiveerimine	65-20
Lülitage AutoTrac välja, kui te seda ei kasuta	65-21
AutoTraci rakendamine	65-21
Jätkamislüliti	65-21
AutoTraci uuesti rakendamine järgmisel töökäigul	65-22
Süsteemi lahutamine ja blokeerimine	65-22
Minimaalsed ja maksimaalsed kiirused	65-23
Lahutatud AutoTraci sõnumid	65-23
AutoTraci tööseadise juhtimine (passiivne)	65-24
Roolimisüsteemi optimeerimine	65-25
AutoTrac RowSense	65-28
Rikkeotsing	65-29
AutoTraci pöörde automaatika	
AutoTraci pöörde automaatika	70-1
Traktori AutoTraci pöörde automaatika	70-2
Kombaini AutoTraci pöörde automaatika	70-4
Pritsi AutoTraci pöörde automaatika	70-5
Rikkeotsing	70-7
Machine Sync	
Machine Sync	75-1
Rakenduse Machine Sync ühilduvus	75-2
Rakenduse Machine Sync juhtseadised	75-4
Rakenduse Machine Sync kasutamine – juhtmasin	75-5
Rakenduse Machine Sync kasutamine – kopeerimiseseade	75-6
Põllud ja piirid	
Põllu ja piiri kogumid	80-1
Halda kliente, farme ja põlde	80-1
Põllupiirid	80-2
Põllupiirid	80-3
Töö seadistamine, kaardistamine ja lipud	
Töö seadistamine	85-1
Töö koguandmed	85-2
Töö koguandmed	85-3
Kaardistamine	85-4
Lipud	85-5
Jagamine	
Jagamine	90-1
Töömonitor	
Töömonitor	95-1
Töö salvestamine	95-1
Masina tühikäik	
Masina jõudeoleku tööpõhimõte	100-1
Tehnoradade juhtimine	
Tehnoradade juhtimine	105-1
Põlluarvuti	
Põlluarvuti	110-1
Ülekatte reguleerimine	
Ülekatte reguleerimine	115-1
Käsitsi ülekatte reguleerimine	115-1

Lehekülg	Lehekülg
Sektsioonide juhtimine	Rikkeotsing
Sektsioonide juhtimine 120-1	Süsteemitaaste 180-1
Täpsemad seaded 120-3	Tarkvara uuendamine nurjus 180-1
Sektsiooni olekumoodul 120-3	Ekraani kohandatud konfiguratsioon 180-3
Ülekatte sätted 120-4	
Jõudlusseadistus 120-4	
Külvamiseelsete toimingute seadistamise näide 120-4	
Failihaldur	
Failihaldur 125-1	
USB-seade 125-5	
Ekraanitõmmiste tegemine 125-5	
Diagnostikakeskus	
Diagnostikakeskus 130-1	
Süsteemi diagnostika 130-1	
Kontrolleri diagnostika 130-1	
Diagnostikateave 130-2	
Peida Diagnostikakeskus 130-2	
Diagnostika veakoodid 130-3	
CAN-siini teave 130-3	
CCD-siini teave 130-3	
CAN-siini väärtused 130-4	
Võrk 130-5	
Etherneti siiniteave 130-5	
Hooldus ja kalibreerimine	
Hooldus ja kalibreerimised 135-1	
Hoolduskontroll 135-1	
Hooldusvõlbad 135-1	
Kalibreerimised 135-1	
ISOBUS VT	
ISOBUS VT 140-1	
StarFire'i vastuvõtja	
StarFire'i GPS-vastuvõtja 145-1	
StarFire'i tarkvara kauguuendused 145-1	
Video	
Video 150-1	
Video käivitid 150-1	
Juhtmevaba võrgu sätted	
Juhtmevaba võrgu sätted 155-1	
Kaugjuurdepääs	
Ekraani kaugjuurdepääs 160-1	
COM-pordi seaded	
COM-pordi seaded 165-1	
Juhtseadiste seadistamine	
Juhtimisseadmete sätted 170-1	
Hooldus ja korrashoid	
Ekraani puhastamine 175-1	
Tehaseandmete lähtestamine 175-1	

Ohutus

Tundke hoiatusmärke



T81389—UN—28JUN13

See märk hoiatab ohust. Nähes seda märki oma masinal või käesolevas juhendis, olge tähelepanelik võimaliku vigastusohu suhtes.

Järgige soovitatud ettevaatusabinõusid ja turvalisi töövõtteid.

DX,ALERT-21-29SEP98

Tundke hoiatussõnu



 **ETTEVAATUST**

 **TÄHELEPANU**

TS187—21—30SEP88

Hoiatusmärki täiendatakse sõnadega OHT, HOIATUS või ETTEVAATUST. OHT tähistab kõige kõrgema ohuastmega kohti või piirkondi.

Hoiatusmärgid OHT või HOIATUS asuvad spetsiifiliste ohukohtade läheduses. Hoiatusmärgid ETTEVAATUST sisaldavad üldisi ettevaatusabinõusid. ETTEVAATUST osutab ohutusjuhiste ka käesolevas juhendis.

DX,SIGNAL-21-03MAR93

Ohutusjuhiste järgimine



TS201—UN—15APR13

Lugege hoolikalt kõiki käesolevas juhendis sisalduvaid ohutusjuhiseid, samuti kõiki masinal olevaid hoiatussilde. Hoidke hoiatussildid heas seisukorras. Asendage puuduvad ohutusmärgid või kahjustada saanud ohutusmärgid. Veenduge, et praegused hoiatussildid saaks kantud ka masina uutele komponentidele ja varuosadele. Varuhoiatussilde saab John Deere'i esindajalt.

Teistelt tarnijatelt saadud varuosade ja komponentide kohta võib olla täiendavat ohutusteavet, mida ei ole antud kasutusjuhendis välja toodud.

Õppige, kuidas masinat käitada ning juhtimisseadmeid õigesti kasutada. Ärge lubage kellelgi sellega töötada ilma eelneva juhendamiseta.

Hoidke masin töökorras. Lubamatud muudatused masina juures võivad kahjustada selle tööd ja/või ohutust ning mõjutada masina kasutust.

Kui te ei mõista selle juhendi mis tahes osa ning vajate abi, võtke ühendust kohaliku John Deere'i edasimüüjaga.

DX,READ-21-01AUG22

Hooldage ohutult



TS218—UN—23AUG88

Enne töö alustamist tutvuge vastava hooldusprotseduuriga. Hoidke töökoht puhas ja kuiv.

Kunagi ei tohi määrada, hooldada ega reguleerida liikuvat masinat. Hoidke käed, jalad ja riided liikuvatest ajamiosadest eemal. Rõhu langetamiseks lülitage kogu toide välja ja käituge juhtimisseadiseid. Langetage töömasin maapinnale. Jätke mootor seisma. Eemaldage pealüliti võti. Laske masinal jahtuda.

Toestage kindlalt kõik masinaosad, mis hoolduseks üles tuleb tõsta.

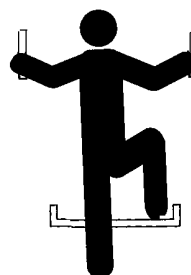
Hoidke kõik osad heas seisukorras ja nõuetekohaselt paigaldatuna. Kõrvaldage kahjustused koheselt. Asendage kulunud või purunenud osad. Eemaldage määrded, õli või prahi kogumid.

Liikurmasinatel ühendage enne elektrisüsteemide reguleerimist või masina keevitamist lahti aku massijuhe (-).

Haakeriistadel katkestage enne elektrisüsteemi komponentide hooldamist või masina keevitamist elektriline ühendus traktoriga.

DX,SERV-21-17FEB99

Astmete ja käepidemete õige kasutamine



T133468—UN—15APR13

Kukkumise vältimiseks olge masinale peale ja maha minemisel näoga masina poole. Säilitage alati 3-punktiline kokkupuude astmete käepidemete ja käsipuudega.

Olge eriti ettevaatlik poristes, lumistes ja niisketes tingimustes. Hoidke astmed puhtad ning vabad määrdedest ja õlist. Ärge kunagi hüpake masinast välja. Ärge kunagi liikuvalt masinalt väljuge või sinna sisenege.

DX,WW,MOUNT-21-12OCT11

Käsitsege elektroonilisi komponente ja krosnsteine ohutult



TS249—UN—23AUG88

Seadmetele kinnitatavate elektrooniliste komponentide paigaldamise ajal kukkumine võib põhjustada tõsiseid vigastusi. Kasutage kinnituskohale kergesti ligipääsemiseks redelit või platvormi. Kasutage tugevat ja turvalist jalgealust ning käepidemeid. Ärge paigaldage ega eemaldage komponente märgades või jäistes tingimustes.

RTK baasjaama paigaldamiseks või hooldamiseks tornis või mõnes muus kõrges kohas kasutage litsenseeritud ronijat.

Seadmel kasutatava GPS vastuvõtja antenni paigaldamiseks või hooldamiseks kasutage õigeid tõstetehnikaid ning kasutage sobivaid kaitsevahendeid. Antenn on raske ja seda on ebamugav käsitseda. Kui kinnituskohata ei pääse maapinnalt või hooldusplatvormilt, läheb vaja kahte inimest.

DX,WW,RECEIVER-21-24AUG10

Elektroonilise ekraani õige kasutamine

Elektroonilised ekraanid on lisaseadmed, mis on mõeldud juhi abistamiseks tööoperatsioonide sooritamisel põllul, mugavuse suurendamiseks ning meelelahutuse pakkumiseks. Ekraanid on väga mitmekülgse funktsionaalsusega. Peamiselt on nad masina süsteemi erinevate rakenduste jaoks, aga neid saab kasutada ka koos teiste lisaseadmetega, nagu näiteks kaasaskantavate elektrooniliste seadmetega.

Lisaseade on mis tahes seade, mis pole masina põhiootstarbel kasutamiseks ilmingimata vajalik. Masina ohutu kasutamise ja juhtimise eest vastutab alati juht.

Masinaga töötamisel tuleb vigastuste vältimiseks teha järgmist.

- Paigaldage ekraan vastavalt juhiste. Veenduge, et ekraan oleks korralikult kinnitatud ja ei segaks juhi vaatevälja või ei puutuks kokku masina juhtimisseadmetega.
- Ärge laske ekraanil oma tähelepanu hajutada. Olge valvas. Jälgige masinat ja ümbrust.
- Masinaga sõitmise ajal ei tohi muuta sätteid ega kasutada üksikasjalikke funktsioone. Enne selliste toimingute tegemist parkige masin ohutus kohas.
- Heli ei tohi olla nii vali, et te ei kuule liikluses toimuvat ja alarmsõidukeid.

Ohutuse huvides võib ekraani teatud funktsioonide kasutamine olla piiratud (v.a paigalseisul ja/või parkasendis). Selle ohutusnõude eiramine võib minna vastuollu kohaldatava õigusaktiga ning põhjustada kahjustusi ja raskeid või surmavaid vigastusi.

Kasutage üksnes saadaolevaid ekraanifunktsioone, kui tagatud on ohutus ja järgitakse olemasolevaid juhiseid. Mis tahes lisaseadme kasutamisel järgige alati ohutu sõitmise reegleid, kohalikke seadusi ning liikluseeskirju.

DX,ELEC,DISPLAY-21-13JAN15

Roolimisabi süsteemide ohutu kasutamine

Ärge kasutage navigeerimissüsteeme sõiduteedel. Enne sõiduteele sõitmist tuleb navigeerimissüsteemid alati välja lülitada (keelata). Ärge üritage lülitada navigeerimissüsteemi sisse (rakendada) sõiduteel transportimise ajal.

Roolimisabi süsteem on mõeldud juhi abistamiseks, et seotud toiminguid tõhusamalt teha. Juht vastutab alati masina trajektoori ja ohutu kasutamise eest. Roolimisabi süsteemid ei tuvasta automaatselt takistusi, masinaid või teisi sõidukeid ega väldi nendega kokkupõrget.

Roolimisabi süsteemid on rakendused, mis automatiseerivad masina roolimist. Selle alla kuuluvad muu hulgas AutoTrac, iTEC, AutoTraci pööramisautomaatika, AutoTrac tööseadise juhtimine

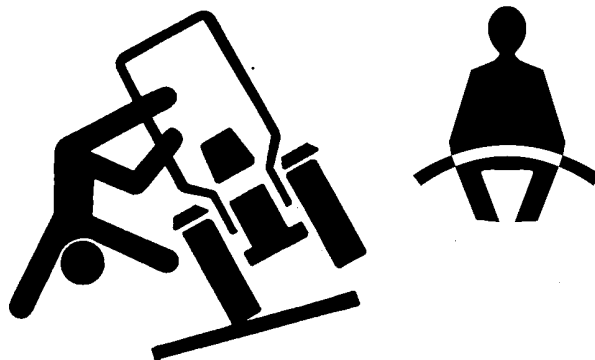
(passiivne), AutoTrac Universal, AutoTrac Controller, AutoTrac RowSense ja Machine Sync.

Juhi ja kõrvalseisjate vigastuste vältimiseks pidage meeles järgmist.

- Kunagi ei tohi minna liikuvale masinale ega sellelt maha tulla.
- Veenduge, et masin, tööseadis ja roolimisabi süsteem oleksid õigesti seadistatud.
 - Kontrollige, kas iTEC-i, AutoTraci pööramisautomaatika või AutoTraci tööseadise juhtimise (passiivne) kasutamisel on piirid täpselt määratletud.
 - Kui kasutate Machine Synci, veenduge, et järelsõitja lõpp-punkt oleks kalibreeritud nii, et masinate vahele jääb piisav vahemaa.
- Olge valvas ning jälgige ümbrust.
- Kui on vaja vältida ohte põllul, kõrvalisi isikuid, seadmeid või muid takistusi, võtke juhtimine üle.
- Lõpetage masina kasutamine, kui halb nähtavus raskendab masina kasutamist või teel asuvate inimeste ja takistuste märkamist.
- Arvestage masina kiiruse valikul põllutingimusi, nähtavust ja masina konfiguratsiooni.

ch177nn,1660716404585-21-23MAY24

Turvavöö nõuetekohane kasutamine



TS1729—UN—24MAY13

Vältige masina ümberminekust tingitud raskeid või eluohtlikke muljumisvigastusi.

See masin on varustatud kaitsetarindiga (ROPS). Kaitsetarindiga töötamisel kasutage turvavööd.

- Hoidke kinnituskeelest kinni ning tõmmake turvavöö üle kere.
- Sisestage kinnituskeel pandlasse. Kuulake, et käiks klõpsatus.
- Tõmmake turvavööd kinnituskeelest, et veenduda, kas turvavöö on kindlat kinni.
- Asetage turvavöö üle puusade.

Vahetage kogu turvavöö välja, kui kinnitusdetailidel, pandlal, rihmal või pingutil on märke kahjustustest.

Kontrollige turvavööd ja selle kinnitusdetaile vähemalt kord aastas. Veenduge, et kinnitused ei oleks lõdvenenud ja vöö ei esineks kahjustusi, näiteks sisselõikeid, liigseid või tavatuid kulumisjälgi, luitumist või hõõrdejälgi. Asendage ainult nende varuosadega, mis vastavad teie masina tehnilistele andmetele.

DX,ROPS1-21-22AUG13

Ärge viibige lõikeseadise läheduses



ES 118 704

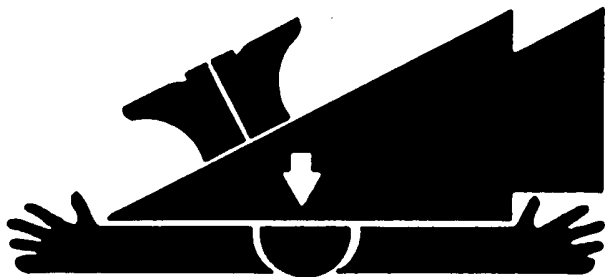
ES118704—UN—21MAR95

Lõikeseadist, tigu, hasplit ja etteandevaltse ei saa nende funktsiooni tõttu täielikult kinni katta. Hoidke nendest liikuvatest osadest töö ajal eemale. Enne masina hooldamist või ummistuse kõrvaldamist lahutage alati peasidur, seisake mootor ja eemaldage süütevõti.

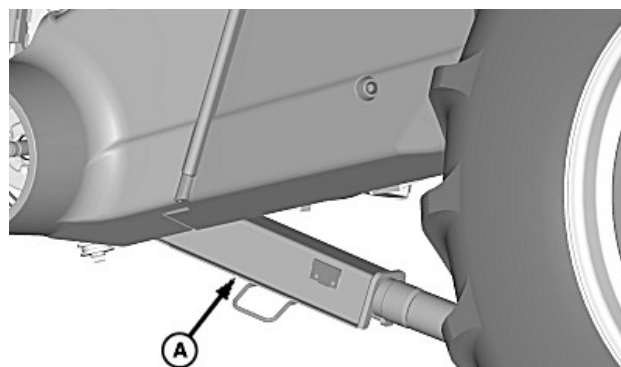
FX,CUT-21-21DEC90

Reaandurite puhastamine

⚠ ETTEVAATUST: Vältige vigastusohtu. Lülitage mootor VÄLJA, rakendage seisupidur ja eemaldage süütevõti.



TS696—UN—21SEP89



H90891—UN—26FEB08

A—Turvatõkis

Tõstke heeder üles ja langetage turvatõkis (A) hüdrosilindri vardale.

Reaandurite puhtust tuleb kontrollida kord päevas. Kui anduritele on kogunenud koristusprahti, võib see takistada vaba liikumist ja häirida süsteemi tööd. Reaandurite puhastamiseks eemaldage anduritelt ja nende ümbrusest koristuspraht. Veenduge, et andurid liiguvad vabalt ja takistamatult.

Kord aastas tuleb kontrollida andurite pukse ja võlle liigse kulumise tuvastamiseks. Vajaduse korral asendage lõdvikud.

ch177nn,1687759031286-21-26JUN23

Traktori ohutu kasutamine

Õnnetuste ohu vähendamiseks järgige järgnevat kolme lihtsat ettevaatusnõuet.

- Kasutage traktorit ainult sihtotstarbeliselt põllumajanduslikke tööde teostamisel, näiteks lükkamiseks, tõmbamiseks, pukseerimiseks, käitamiseks ja mitmesuguste vahetavate seadmete rippes kasutamiseks.
- Juhid peavad olema vaimselt ja füüsiliselt võimelised juhiplatvormile ja/või juhtimisseadmetele ligi pääsema ning juhtima masinat õigesti ja ohutult.
- Ärge töötage masinaga, kui olete häiritud, väsinud või tunnete end halvasti. Masina nõuetekohane kasutamine vajab juhi täit tähelepanu.
- See traktor ei ole mõeldud kasutamiseks vabaajaseadmena.
- Tutvuge kasutusjuhendiga enne traktori kasutamist ja järgige juhendis ja traktoril toodud kasutus- ja ohutusjuhiseid.
- Järgige tööseadiste/lisaseadmete, nagu näiteks esilaadurite, kasutusjuhendis toodud käsitsemise ja lisaraskuste kasutamise juhiseid.
- Järgige kõikide külge ühendatud või järeleveetavate masinate või haagiste kasutusjuhendis toodud juhiseid. Ärge kasutage koos traktorit ja masinat või traktorit ja haagist, kõiki eeskirju pole järgitud.
- Enne mootori käivitamist või masina kasutamist

veenduge, et masina või kinnitatud varustuse läheduses ega tööpiirkonnas ei oleks inimesi.

- Püsige kolmepunktilisest rippsüsteemist või hüdraulilisest haakekonksust (kui kuulub varustusse) nende kasutamise ajal ohutus kauguses.
- Hoidke käed, jalad ja riided liikuvatest ajamiosadest eemal.

Juhtimisnõuanded

- Kunagi ei tohi minna liikuvale traktorile ega sellelt maha tulla.
- Enne sõiduki kasutamist lõpetage kõik vajalikud koolitused.
- Hoidke lapsed ja kõrvalised isikud traktoritest ja varustusest eemal.
- Sõitke traktoriga ainult John Deere poolt heakskiidetud istmel ja kinnitatud turvavööga.
- Hoidke kõik kaitsekatted oma kohal.
- Kasutage avalikel teedel töötamisel sobivaid heli- ja valgussignaale.
- Enne peatumist sõitke tee äärele.
- Vähendage pööramisel, pidurdamisel või ebatasasel pinnal või järskudel nõlvadel ohtlike kohtade lähedal töötamisel kiirust.
- Stabiilsus väheneb kui haakeriistad on kõrgel.
- Maanteetranspordi ajaks ühendage piduripedaalid kokku.
- Libedal pinnasel peatumisel pumbake pidureid.
- Puhastage regulaarselt poritiivad ja porikaitsmed (kui kuuluvad varustusse). Enne avalikele teedele sõitmist eemaldage pori.

Soojenduse ja ventilatsiooni juhiiste

- Istmesoojenduse ülekuumenemine võib põhjustada põletusi või kahjustada istet. Põletuste ohu vähendamiseks olge istmesoojendust pikemalt kasutades ettevaatlik, eriti kui juht ei tunne temperatuuri muutust või valu nahal. Ärge asetage istmele selliseid esemeid nagu tekk, padi, kate või muu taoline, mis võib põhjustada istme ülekuumenemist.

Koormate vedamine

- Olge raskete veoste vedamisel ning peatamisel ettevaatlik. Pidurdusteed suureneb kiiruse ja haakekoormuse suurenedes, samuti kallakutel. Traktori jaoks liiga rasked või liiga kiiresti veetavad haagised, nii piduritega kui ka ilma, võivad põhjustada juhitavuse kaotamise.
- Arvestage traktorirongi kogumassi.
- Ühendage veetavad haagised üksnes heakskiidetud seadmetega, et vältida tahapoole kaldumist.

Traktori parkimine ja sellest väljumine

- Enne traktorist väljumist lülitage välja hüdroväljavõtte ja käitusvõll, seisake mootor,

langetage tööseadised ja lisaseadmed maapinnale, viige nende juhtimis- ja käitumis- ja rakendage parkimismehhanism, sealhulgas parkimisvõlli ja parkimispidur. Kui traktor jääb järelevalveta, eemaldage lisaks ka süütevõti.

- Kui lülitate mootori välja ja jätate käigu sisse, võib traktor ikka liikuma hakata.
- Ärge kunagi minge töötava käitusvõlli või töötava tööseadise lähedusse.
- Enne masina hooldamist oodake kuni kõik liikuvad osad on seiskunud.

Levinud õnnetused

Traktori ohtlik käitamine või väärkasutus võib lõppeda õnnetustega. Olge traktoriga töötamisel kaasnevate ohtude suhtes tähelepanelik.

Kõige levinumad traktoritega seonduvad õnnetused on:

- Traktori ümberminek
- Kokkupõrked mootorsõidukitega
- valed käivitustoimingud
- kinnijäämine käitusvõllidesse
- Traktorilt kukkumine
- Haakimise käigus muljuda saamine ja masinate vahele jäämine

DX,WW,TRACTOR-21-08MAY19

Kasutage tööseadise automaatikasüsteeme ohutult



PC13793—UN—25MAY11

Ärge kasutage tööseadise automaatikasüsteeme sõiduteedel. Lülitage alati välja (keelake) tööseadise automaatikasüsteemide enne transporti sõiduteedel.

Ärge üritage tööseadise automaatikasüsteemi sisse lülitada (aktiveerida) selle transpordi ajal sõiduteedel.

Tööseadise automaatikasüsteemid on mõeldud operaatorile abiks masinate efektiivsemal juhtimisel põllul. Masina teekonna eest vastutab alati juht.

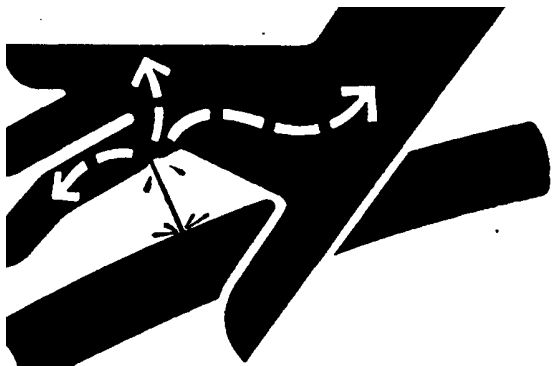
Tööseadise automaatikasüsteemid hõlmavad mis tahes rakendusi, mis automatiseerivad tööseadise liikumist. Nende hulka kuuluvad muu hulgas iGrade ja Active Implement Guidance.

Juhi ja kõrvalseisjate vigastuste vältimiseks pidage meeles järgmist.

- Veenduge, et masin, tööseadis ja automaatikasüsteemid on õigesti seadistatud.
- Olge valvas ning jälgige ümbrust.
- Kui on vaja vältida ohte põllul, kõrvalisi isikuid, seadmeid või muid takistusi, võtke juhtimine üle.
- Lõpetage masina kasutamine, kui halb nähtavus raskendab masina kasutamist või teel asuvate inimeste ja takistuste märkamist.

ch177nn,1685614057170-21-01JUN23

Hoiduge kõrgsurvevedelikest



X9811—UN—23AUG88

Kontrollige hüdrovoolikuid regulaarselt– vähemalt kord aastas– et nad ei lekiks, poleks keerdus, sisselõigete või pragudega, poleks korrodeerunud, et traatsukk ei oleks väljas või poleks muid kulumise või vigastuse tundemärke.

Asendage kulunud või kahjustatud voolikute koostud koheselt John Deere poolt heakskiidetud varuosadega.

Surve all väljapihustuv vedelik võib tungida läbi naha ja põhjustada raskeid vigastusi.

Ohu vältimiseks vabastage süsteem enne hüdro- või muude torude lahtiühendamist rõhu alt. Enne rõhu taastamist tihendage kõik liitekohad.

Lekkekohta on soovitatav otsida papitüki abil. Kaitske käsi ja keha kõrgsurvevedelike eest.

Õnnetuse korral pöörduge koheselt arsti poole. Igasugune nahka tunginud vedelik tuleb mõne tunni jooksul kirurgiliselt eemaldada. Vastasel korral võib

tagajärjeks olla kudede kärbumine. Arstid, kes sedalaadi vigastustega tuttavad ei ole, peaksid tuginema kompetentsele meditsiinilisele allikale. Vastav informatsioon on inglise keeles saadaval Deere & Company meditsiinosakonnast, aadressil Moline, Illinois, U.S.A. või helistades numbril 1-800-822-8262 või +1 309-748-5636.

DX,FLUID-21-12OCT11

Lugege ISOBUSi juhtplokkide kasutusjuhendeid

Lisaks GreenStari rakendustele saab seda ekraani kasutada iga ISOBUSi juhtplokkiga, mis vastab standardile ISO 11783. Ekraan sisaldab võimalust juhtida ISOBUS-iga varustatud tööseadiseid. Sellise kasutuse korral on ekraanil esitatud ISOBUSi juhtplokkide tööseadise teave ja juhtimisfunktsioonid ning on ISOBUS juhtploki tootja vastutusel.

Mõned neist funktsioonidest võivad kujutada endast ohtu kas juhile või kõrvalseisjale. Enne kasutamist lugege ISOBUSi juhtploki tootja poolt kaasa antud kasutusjuhendit ja järgige kõiki juhendis toodud ja ISOBUSi juhtploki tootel olevaid ohutusjuhiseid.

MÄRKUS: ISOBUS viitab ISO standardile 11783.

DX,WW,ISOBUS(T)-21-04APR22

Vältige tagurdamisel juhtuvaid õnnetusi



PC10857XW—UN—15APR13

Enne masinaga liikumise alustamist veenduge, et masina teele ei jääks ühtegi inimest. Pöörake ringi ja vaadake parima nähtavuse huvides otse. Kui nähtavus on takistatud või on manööverdamisruumi vähe, siis kutsuge keegi appi, kes märku annaks.

Ärge jääge lootma kaamerale, et kindlaks teha, kas masina taga on inimesi või takistusi. Süsteemi piiratus võib olla tingitud paljudest teguritest, nagu hoolduse tase, keskkonnatingimused ja tööpiirkond.

DX,AVOID,BACKOVER,ACCIDENTS-21-30AUG10

Elektrilöögi ja tulekahju vältimine



PC12631—UN—04JUN10

Akutoitel töötavad seadmed või muud elektrilised toiteallikad võivad lühise korral anda elektrilöögi või tekitada sädemeid. Lühise tagajärjel tõuseb seadme temperatuur ja see võib teid põletada või läheduses asuvad esemed süüdata ja ära sulatada.

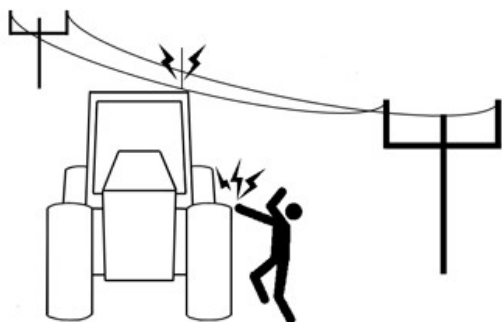
Elektrilöögi, põletuse, tulekahju ja kehavigastuste vältimiseks tuleb aku või muu elektriline toiteallikas enne seadme paigaldust või hooldust alati lahti ühendada.

- Eemaldage aku miinusklemm (massiühendus [–]).
- Ühendage aku lahti ja eemaldage see.
- Eraldage põhiaku või muu elektriline toiteallikas.
- Ühendage elektriline toiteallikas seadme küljest lahti.

Elektriseadmete paigaldamisel tuleb mõista ja järgida kohalikke eeskirju.

HC94949,0000487-21-27JAN14

Vältige elektriliine



PC13658—UN—08NOV11

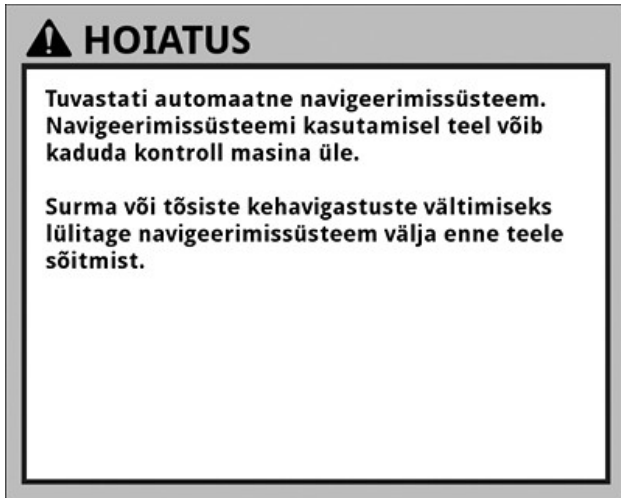
Masina antenn võib olla nii pikk, et puudutab madalaid elektriliine. Tugeva elektrilöögi oht:

- Vältige masina kasutamisel või transportimisel madalaid elektriliine.

HC94949,0000488-21-24JAN14

Ohutusmärgid

Ohutuse hoiatus – tuvastatud AutoTrac

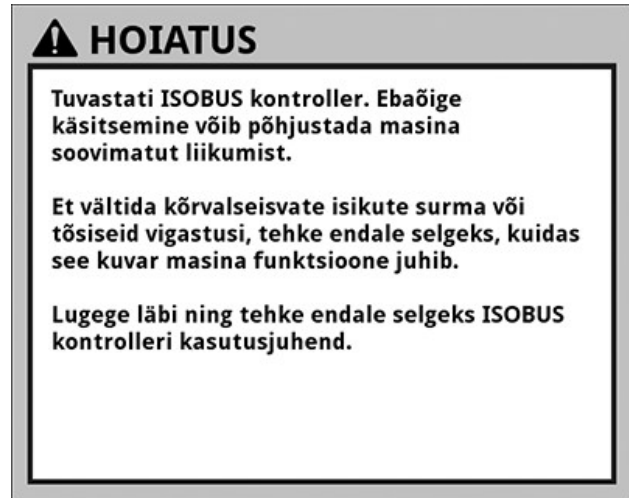


PC27620—21—23APR20

See teade ilmub automaatse navigeerimissüsteemiga varustatud masinate käivitamisel.

ch177nn,1685614175290-21-01JUN23

Ohutuse hoiatus – ISOBUSi juhtplokk

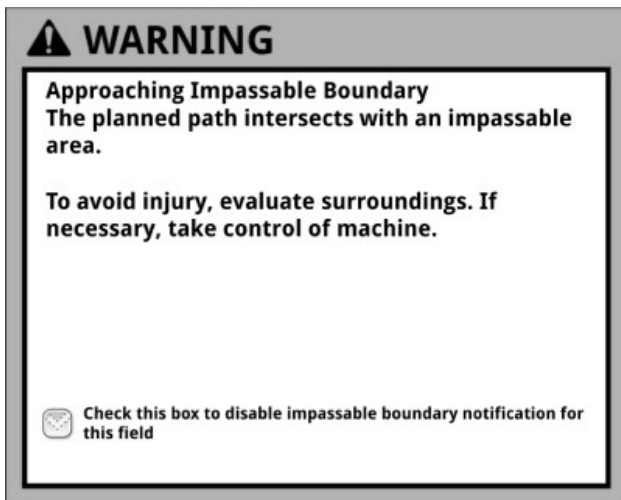


PC27622—21—11MAR20

See teade ilmub siis, kui süsteem tuvastab ISOBUS-kontrolleri. Lisateabe saamiseks vaadake ohutuse peatüki osa Lugege ISOBUS-kontrollerite kasutusjuhendit.

AL70325,0000563-21-21OCT22

Ohutuse hoiatus – läbimatu piir



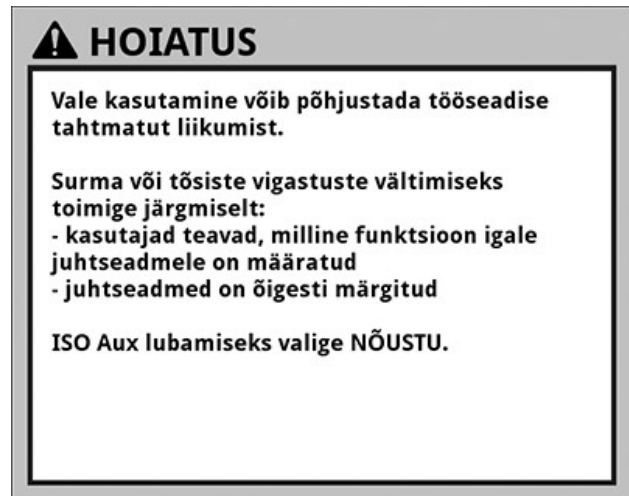
PC661534—UN—01FEB25

AutoTraci pöörde automaatika

See teade kuvatakse, kui masina rada ristub läbimatu piiriga siis, kui AutoTraci pöörde automaatika on aktiivne.

ch177nn,1738560303121-21-02FEB25

Ohuhoiatus – ISO hüdroväljavõtte vale käitamine

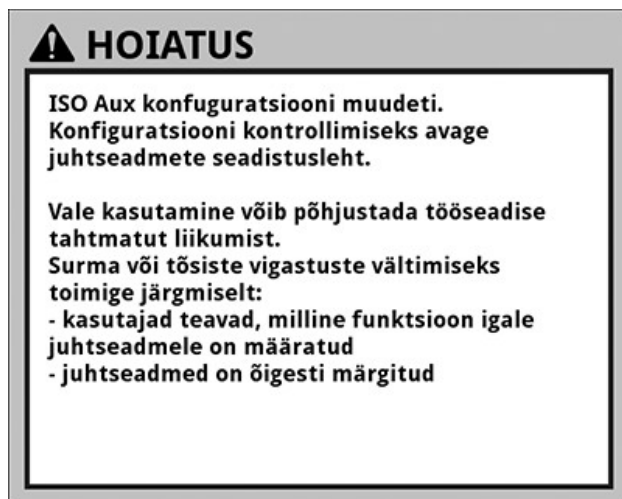


PC27623—21—11MAR20

See sõnum ilmub siis, kui kasutaja lubab ISO hüdroväljavõtte juhtimise.

AL70325,0000564-21-21OCT22

Ohuhoiatus – ISO-lisaseadme konfiguratsioon

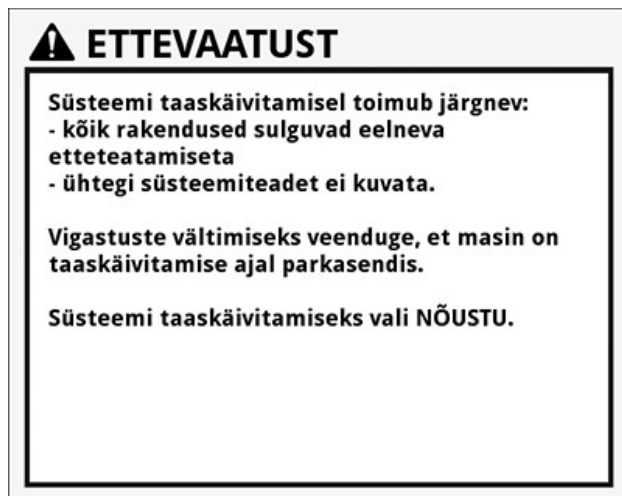


PC27624—21—11MAR20

See teade ilmub ISO hüdroväljavõtte funktsiooniga ISOBUS-juhtploki tuvastamisel või ISO hüdroväljavõtte konfiguratsiooni muutmisel töö ajal. Näiteks lisati uus sisend või tööseadis.

AL70325,0000565-21-21OCT22

Ohutushoiatus – süsteemi taaskäivitamine

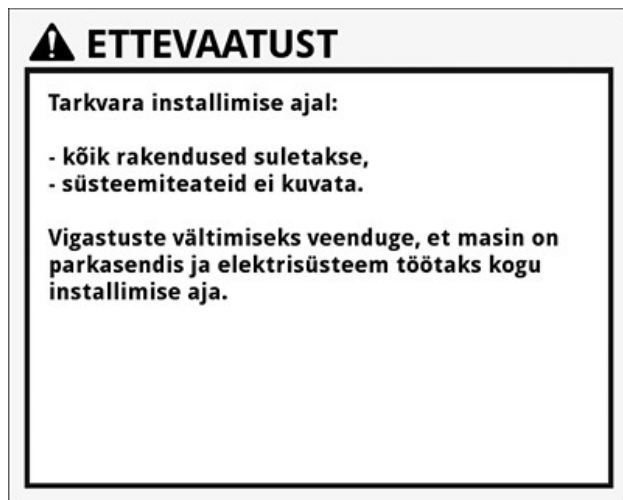


PC27625—21—11MAR20

See teade ilmub süsteemi taaskäivitust nõudva tõrke korral.

AL70325,0000566-21-21OCT22

Ohutushoiatus – tarkvara installimine

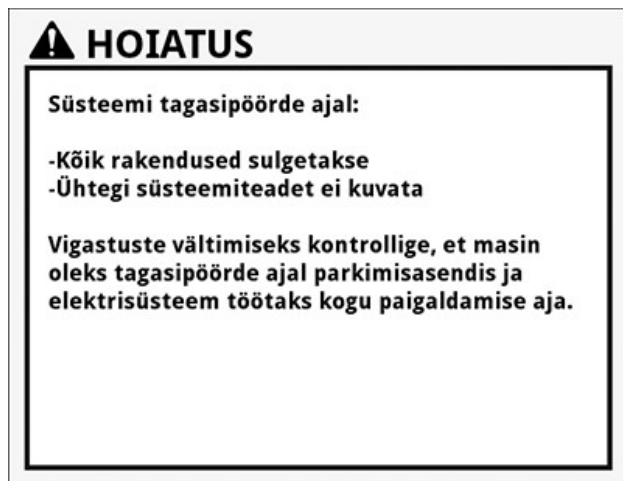


PC27626—21—11MAR20

See teade ilmub tarkvara installimise alustamisel.

AL70325,0000567-21-21OCT22

Hoiatus – süsteemi tagasipööramine



PC19763—21—07JUL14

MÄRKUS: Alates tarkvaraversioonist 10.5.230-89 pole süsteemi tagasipööramine võimalik. Tarkvara eelmistes versioonides ei kuvata seda teadet khmeeri ja ukraina keeles.

See teade ilmub süsteemi tagasipööramise alustamisel.

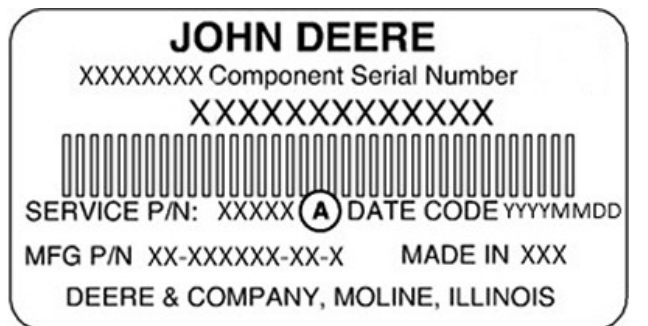
HC94949,00003A9-21-25APR17

Normatiivteave

Kuupäevakoodi tuvastamine

Tootesildi kuupäevkood kasutab üht järgmistest meetoditest.

1. meetod



PC28833—UN—11OCT22

Tootesildi meetod 1



PC25149—UN—20DEC17

Kuupäevakoodi meetod 1

A—Kuupäevakood (tootmiskuupäev)

B—Tootmisaasta

C—Tootmiskuu

D—Tootmispäev

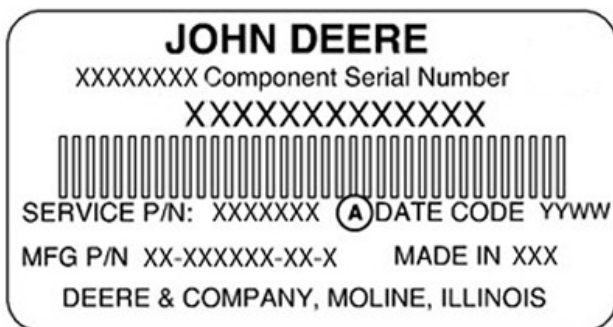
Tootmiskuupäeva tuvastamiseks kasutage toote sildil toodud kuupäevakoodi (A). "YYYY" (B) tuvastab tootmisaasta; "MM" (C) tuvastab tootmiskuu; "DD" (D) tuvastab tootmispäeva.

MÄRKUS: Tootmise kuunumber jääb vahemikku 01–12.

Tootmise päevanumber jääb vahemikku 01–31.

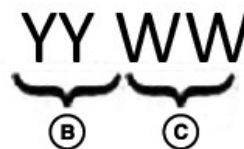
Kuupäevakood		
YYYY	Tootmisaasta	Näide. 2011, 2012, 2013 ...
MM	Tootmisaasta kuunumber	Näide. 01, 02, 03 ... 12
DD	Tootmiskuu päev	Näide. 01, 02, 03 ... 31

2. meetod



PC28834—UN—11OCT22

Tootesildi meetod 2



PC26494—UN—08NOV18

Kuupäevakoodi meetod 2

A—Kuupäevakood (tootmiskuupäev)

B—Tootmisaasta

C—Tootmisnädal

Tootmiskuupäeva tuvastamiseks kasutage toote sildil toodud kuupäevakoodi (A). "YY" (B) tuvastab tootmisaasta; "WW" (C) tuvastab tootmisnädala.

MÄRKUS: Tootmise nädalanumber jääb vahemikku 01–52.

Kuupäevakood		
YY	Tootmisaasta	Näide. 11, 12, 13 ...
WW	Tootmisaasta nädalanumber	Näide. 01, 02, 03 ... 52

AL70325,000052D-21-11OCT22

Föderalse Sideameti teave

John Deere'i 10,4-tolline monitor ja 4600 protsessor

Neid seadmeid tuleb kasutada ettevõtte John Deere Ag Management Solutions poolt tarnitud seisukorras. Seadmetel ilma ettevõtte John Deere Ag Management Solutions kirjaliku loata tehtud muudatused või modifikatsioonid võivad tühistada kasutaja õiguse seadmeid kasutada.

See seade vastab FCC eeskirjade osale 15. Seadme kasutamine on lubatud kahel järgneval tingimusel.

(1) seade ei tohi põhjustada kahjulikke häireid ja

(2) seade peab vastu võtma kõik häired, sealhulgas seadme soovimatut tööd põhjustada võivad häired.

Seda seadet on testitud ja see vastab B-klassi digitaalsete seadmete piirangutele vastavalt FCC eeskirjade osale 15. Need piirangud on mõeldud, et pakkuda mõistlikku kaitset kahjulike häirete vastu elumajades.

Need seadmed genereerivad, kasutavad ja võivad väljastada raadiosageduslikku energiat ja kui neid ei paigaldata ja ei kasutata vastavalt juhiste, siis võivad need põhjustada raadiosidele kahjulikke häireid. Siiski ei garanteerita, et häireid konkreetses paigalduses ei esine. Kui seadmed tekitavad kahjulikke häireid raadio- või televisiooni vastuvõtule, mida saab kindlaks teha, lülitades seadmed välja ja sisse, soovitatakse kasutajal korrigeerida häireid ühel järgmistest viisidest.

- Suunake või paigutage ümber vastuvõtuantenn.
- Suurendage seadme ja vastuvõtja vahelist kaugust.
- Ühendage seade vastuvõtjast erinevasse toitepistikusse.
- Konsulteerige abi saamiseks edasimüüja või kogenud raadio-/teletehnikuga.

AL70325,00006A3-21-03AUG21

Euraasia Majandusliit – EAC

Eurasian Economic Union - EAC

Information for products that bear conformity mark of the Eurasian Economic Union member states

Manufacturer: Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A

Model: Data Processing Unit 4600 Premium Processor, Model GUPS
Made in USA

Name and address of the authorized representative in the Eurasian Economic Union:
Limited Liability Company "John Deere Rus"

Address: 142050, Russia, Moscow region, Domodedovo district, Domodedovo, Beliye Stolbi micro district, vladenye
"Warehouse 104," Building 2.

For technical support, please contact your dealer.



PC25151—UN—20DEC17

Евразийский экономический союз (ЕАЭС)

Информация об изделиях, которые имеют знак соответствия требованиям технических регламентов Евразийского экономического союза (ЕАЭС)

Производитель: Компания Deere & Company
г. Молин, Штат Иллинойс, США

Модель: блок обработки данных 4600 Premium Processor, модель GUPS
Сделано в США.

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского экономического союза (ЕАЭС):
Общество с ограниченной ответственностью "Джон Дир Русь"

Адрес:
142050, Россия, Московская область, Домодедовский район, г. Домодедово, микрорайон "Белые столбы", владение "Склады 104," стр. 2.

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



PC25152—UN—20DEC17
AL70325,0000518-21-15NOV18

Euraasia Majandusliit – EAC

Eurasian Economic Union - EAC

Information for products that bear conformity mark of the Eurasian Economic Union member states

Manufacturer: Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A

Model: John Deere 10.4 inch Monitor, Model G410
Made in Mexico

Name and address of the authorized representative in the Eurasian Economic Union:
Limited Liability Company "John Deere Rus"

Address: 142050, Russia, Moscow region, Domodedovo district, Domodedovo, Beliye Stolbi micro district, vladenye "Warehouse 104," Building 2.

For technical support, please contact your dealer.



Евразийский экономический союз (ЕАЭС)**Информация об изделиях, которые имеют знак соответствия требованиям технических регламентов
Евразийского экономического союза (ЕАЭС)**

Производитель: Компания Deere & Company
г. Молин, Штат Иллинойс, США

Модель: дисплей 10.4 товарный знак John Deere, модель G410
Сделано в Мексике.

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского экономического союза (ЕАЭС):
Общество с ограниченной ответственностью "Джон Дир Русь"

Адрес:
142050, Россия, Московская область, Домодедовский район, г. Домодедово, микрорайон "Белые столбы", владение
"Склады 104," стр. 2.

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



Euraasia Majandusliit – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5/G5Plus Processor

Model: G5CS

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreon, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



G5/G5^{Plus} protsessori EAC inglise keeles

PC29166—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Процессор G5/G5Plus

Модель: G5CS

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



G5/G5^{Plus} protsessori EAC vene keeles

PC29172—UN—31JUL23

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5/G5Plus Процессоры

Үлгі: G5CS

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



PC29177—UN—31JUL23
ct47125,1687121986532-21-31JUL23

Euraasia Majandusliit – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5 Display

Model: G510

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreón) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreón, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



G5 ekraani EAC inglise keeles

PC29167—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Дисплей G5

Модель: G510

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



G5 ekraani EAC vene keeles

PC29173—UN—31JUL23

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5 дисплейі

Үлгі: G510

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



Euraasia Majandusliit – EAC

Eurasian Economic Union

Information on products that have a mark of conformity with the requirements of the EAEU technical regulations

Manufacturer: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, USA

Product: G5Plus Display

Model: G512

Factory: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305,
Parque Industrial Ferropuertos Torreon, Coahuila 27297 Mexico

Name and address of the authorized representative in the territory of the Eurasian Economic Union:
Eurasian Group Kazakhstan

Address: Astana City, Karaotkel Microdistrict, Kazant Street, Building 1/1, 4th Floor

For technical support, please contact your dealer.



G5^{Plus} ekraani EAC inglise keeles

PC29168—UN—31JUL23

Евразийский Экономический Союз

Информация о продукции, имеющей знак соответствия требованиям технических регламентов ЕАЭС

Изготовитель: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, США

Продукт: Дисплей G5Plus

Модель: G512

Завод: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Boulevard Ferropuertos #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Мексика

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского Экономического Союза: Евразийская группа Казахстан

Адрес: г. Астана, микрорайон Караоткель, ул. Казант, д. 1/1, 4-й этаж

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



G5^{Plus} ekraani EAC vene keeles

PC29174—UN—31JUL23

Еуразиялық экономикалық одақ

ЕАЭО техникалық шарттарының талаптарына сәйкестік белгісі бар өнімдер туралы ақпарат

Өндіруші: Deere & Company, One John Deere Place, Moline, IL, 61265-8098, АҚШ

Өнім: G5Plus Дисплейі

Үлгі: G512

Зауыт: Motores John Deere, S.A.DEC.V. (ISG-Torreon) Ferropuertos бульвары #305, Parque Industrial Ferropuertos Terreon, Coahuila 27297 Mexico

Еуразиялық экономикалық одақ аумағындағы уәкілетті өкілдің атауы мен мекенжайы: Евразиялық топ Қазақстан

Мекенжайы: Астана қаласы, "Қараөткел" шағын ауданы, Казант көшесі, 1/1 ғимарат, 4-қабат

Техникалық қолдау алу үшін дилерге хабрласыңыз.



PC29179—UN—31JUL23
ct47125,1690812064630-21-31JUL23

EL-i vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toote nimetus: John Deere'i ekraan 4100, John Deere'i ekraan 4200

Mudel(id): GUVS, GUMS

vastab/vastavad järgmiste direktiivide kõikidele asjakohastele sätetele ning olulistele nõuetele:

DIREKTIIV	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Elektromagnetilise ühilduvuse direktiiv	2014/30/EL	Direktiivi II lisa

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.
EN ISO 14982:2009

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud Euroopa Ühenduses asuva isiku nimi ja aadress:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG

Klienditugi

Impexstraße 3

D-69190 Walldorf

EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, Iowa, USA

Deklareerimise kuupäev: 12. aprill 2021

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL, USA

Nimetus: Scott Torgerson

Ametinimetus: Elektroonilise riistvara tarnejuht



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751441597202-21-02JUL25

EL-i vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toote nimetus: Protsessor 4600

Mudel(id): 4600, 4600 Premium server, GUPS

vastab/vastavad järgmiste direktiivide kõikidele asjakohastele sätetele ning olulistele nõuetele:

DIREKTIIV	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Elektromagnetilise ühilduvuse direktiiv	EMC 2014/30/EL	Direktiivi II lisa

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.

EN ISO 14982:2009

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud Euroopa Ühenduses asuva isiku nimi ja aadress:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG

Klienditugi

Impexstraße 3

D-69190 Walldorf

EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, Iowa, USA

Deklareerimise kuupäev: 12. aprill 2021

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimetus: Scott Torgerson

Ametinimetus: Elektroonilise riistvara tarnejuht



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751446934502-21-02JUL25

EL-i vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toote nimetus: John Deere'i 8.4-tolline ekraan

Mudel(id): John Deere'i 8.4-tolline ekraan, John Deere'i 8.4-tolline värviekraan F9, G408

vastab/vastavad järgmiste direktiivide kõikidele asjakohastele sätetele ning olulistele nõuetele:

DIREKTIIV	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Elektromagnetilise ühilduvuse direktiiv	2014/30/EL	Direktiivi II lisa

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.

EN ISO 14982:2009

EN 13309: 2010-07

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud Euroopa Ühenduses asuva isiku nimi ja aadress:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG

Klienditugi

Impexstraße 3

D-69190 Walldorf

EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, Iowa, USA

Deklareerimise kuupäev: 12. aprill 2021

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimetus: Scott Torgerson

Ametinimetus: Elektroonilise riistvara tarnejuht



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751447098524-21-02JUL25

EL-i vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toote nimetus: John Deere'i 10,4-tolline ekraan

Mudel(id): 10.4-tolline monitor, JD 10.4-tolline monitor, G410

vastab/vastavad järgmiste direktiivide kõikidele asjakohastele sätetele ning olulistele nõuetele:

DIREKTIIV	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Elektromagnetilise ühilduvuse direktiiv	2014/30/EL	Direktiivi II lisa

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.
EN ISO 14982:2009

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud Euroopa Ühenduses asuva isiku nimi ja aadress:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG

Klienditugi

Impexstraße 3

D-69190 Walldorf

EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, Iowa, USA

Deklareerimise kuupäev: 12. aprill 2021

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimetus: Scott Torgerson

Ametinimetus: Elektroonilise riistvara tarnejuht



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751447261781-21-02JUL25

EL-i vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toote nimetus: G5/G5^{Plus}-i protsessor

Mudel(id): G5CS

vastab/vastavad järgmiste direktiivide kõikidele asjakohastele sätetele ning olulistele nõuetele:

DIREKTIIV	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Elektromagnetilise ühilduvuse direktiiv	2014/30/EL	Direktiivi II lisa
Ohtlike ainete piiramine	2011/65/EL	Direktiivi artikkel 7

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.

EN 55032
EN 55024
EN55035
EN ISO 14982

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud Euroopa Ühenduses asuva isiku nimi ja aadress:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Klienditugi
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, IA

Deklareerimise kuupäev: 28. november 2022

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimetus: Eric Rains

Ametinimetus: Global Electronic Hardware Engineering Manager



DXCE01—UN—28APR09
ZIDXK1X,1751460675034-21-02JUL25

ELi vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toote nimetus: G5 ekraan

Mudel(id): G510

vastab/vastavad järgmiste direktiivide kõikidele asjakohastele sätetele ning olulistele nõuetele:

DIREKTIIV	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Ohtlike ainete piiramine	2011/65/EL	Direktiivi artikkel 7
Elektromagnetilise ühilduvuse direktiiv	2014/30/EL	Direktiivi II lisa

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.

EN 55032
EN 55024
EN 55035
EN ISO 14982

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud Euroopa Ühenduses asuva isiku nimi ja aadress:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Klienditugi
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, IA

Deklareerimise kuupäev: 28. november 2022

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimi: Eric Rains

Nimetus: Global Electronic Hardware Engineering
Manager



DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1669663196089-21-01DEC22

ELi vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toote nimetus: G5^{Plus}-i ekraan

Mudel(id): G512

vastab/vastavad järgmiste direktiivide kõikidele asjakohastele sätetele ning olulistele nõuetele:

DIREKTIIV	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Ohtlike ainete piiramine	2011/65/EL	Direktiivi artikkel 7
Elektromagnetilise ühilduvuse direktiiv	2014/30/EL	Direktiivi II lisa

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.

EN 55032
EN 55024
EN 55035
EN ISO 14982

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud Euroopa Ühenduses asuva isiku nimi ja aadress:

John Deere Walldorf GmbH & Co. KG
Klienditugi
Impexstraße 3
D-69190 Walldorf
EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, IA

Deklareerimise kuupäev: 28. november 2022

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL, 61265

Nimi: Eric Rains

Nimetus: Global Electronic Hardware Engineering Manager



DXCE01—UN—28APR09
ct47125,1669663208606-21-01DEC22

UK vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toode: John Deere'i ekraan 4100, John Deere'i ekraan 4200

Mudel(id): GUVS, GUMS

järgib/järgivad järgmiste ÜK määruste kõiki asjakohaseid sätteid ja olulisi nõudeid.

MÄÄRUS	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Elektromagnetiline ühilduvuse määrus	S.I. 2016/1091	Ajakava 2, moodul A

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.

EN ISO 14982:2009

EN55032

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud isiku nimi ja aadress:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Ühendkuningriik
EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, Iowa, USA

Deklareerimise kuupäev: 13. aprill 2021

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL, USA

Nimetus: Scott Torgerson

Ametinimetus: Elektroonilise riistvara tarnejuht

Põllumajanduse ja väiketehnika toodete importija: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Ühendkuningriik

Metsandustoodete importija: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Ühendkuningriik

Konstruktiooni importija: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Ühendkuningriik



RXA0179545—UN—16APR21
ZIDXK1X,1751448090041-21-02JUL25

UK vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toode: Protsessor 4600

Mudel(id): 4600, 4600 Premium server, GUPS

järgib/järgivad järgmiste ÜK määruste kõiki asjakohaseid sätteid ja olulisi nõudeid.

MÄÄRUS	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Elektromagnetiline ühilduvuse määrus	S.I. 2016/1091	Ajakava 2, moodul A

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.
EN ISO 14982:2009

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud isiku nimi ja aadress:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Ühendkuningriik
EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, Iowa, USA

Deklareerimise kuupäev: 13. aprill 2021

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL, USA

Nimetus: Scott Torgerson

Ametinimetus: Elektroonilise riistvara tarnejuht

Põllumajanduse ja väiketehnika toodete importija: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Ühendkuningriik

Metsandustoodete importija: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Ühendkuningriik

Konstruksiooni importija: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Ühendkuningriik



RXA0179545—UN—16APR21
ZIDXK1X,1751448196363-21-02JUL25

UK vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toode: John Deere'i 8.4-tolline ekraan

Mudel(id): John Deere'i 8.4-tolline ekraan, John Deere'i 8.4-tolline värviekraan F9, G408

järgib/järgivad järgmiste ÜK määruste kõiki asjakohaseid sätteid ja olulisi nõudeid.

MÄÄRUS	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Elektromagnetiline ühilduvuse määrus	S.I. 2016/1091	Ajakava 2, moodul A

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.

EN ISO 14982: 2009

EN 13309: 2010-07

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud isiku nimi ja aadress:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Ühendkuningriik
EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, Iowa, USA

Deklareerimise kuupäev: 12. aprill 2021

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL 61265

Nimetus: Scott Torgerson

Ametinimetus: Elektroonilise riistvara tarnejuht

Põllumajanduse ja väiketehnika toodete importija: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Ühendkuningriik

Metsandustoodete importija: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Ühendkuningriik

Konstruktiooni importija: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Ühendkuningriik



RXA0179545—UN—16APR21
ZIDXK1X,1751448296271-21-02JUL25

UK vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toode: John Deere'i 10.4-tolline monitor

Mudel(id): 10.4-tolline monitor, JD 10.4-tolline monitor, G410

järgib/järgivad järgmiste ÜK määruste kõiki asjakohaseid sätteid ja olulisi nõudeid.

MÄÄRUS	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Elektromagnetiline ühilduvuse määrus	S.I. 2016/1091	Ajakava 2, moodul A

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.
EN ISO 14982:2009

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud isiku nimi ja aadress:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Ühendkuningriik
EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, Iowa, USA

Deklareerimise kuupäev: 15. aprill 2021

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL, USA

Nimetus: Scott Torgerson

Ametinimetus: Elektroonilise riistvara tarnejuht

Põllumajanduse ja väiketehnika toodete importija: John Deere Ltd., Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Ühendkuningriik

Metsandustoodete importija: John Deere Forestry Ltd., Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Ühendkuningriik

Konstruksiooni importija: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Ühendkuningriik



RXA0179545—UN—16APR21
ZIDXK1X,1751450330329-21-02JUL25

UK vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toode: G5/G5^{Plus}-i protsessor

Mudel(id): G5CS

järgib/järgivad järgmiste ÜK määruste kõiki asjakohaseid sätteid ja olulisi nõudeid.

MÄÄRUS	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Elektromagnetiline ühilduvuse määrus	S.I. 2016/1091	Ajakava 2, moodul A
Teatavate ohtlike ainete kasutamise piiramine elektri- ja elektroonikaseadmetes	S.I. 2012/3032	2. osa, peatükk 12

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.

EN ISO 14982
ISO 13766-1

EN55032
EN55024
EN55035

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud isiku nimi ja aadress:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Ühendkuningriik
EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, Iowa, USA

Deklareerimise kuupäev: 28. november 2022

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL 61265

Nimetus: Eric Rains

Ametinimetus: globaalse elektroonilise riistvara direktor

Põllumajanduse ja väiketehnika toodete importija: John Deere Ltd – Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Ühendkuningriik

Metsandustoodete importija: John Deere Forestry Ltd – Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Ühendkuningriik

Konstruktiooni importija: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Ühendkuningriik



RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1751554708149-21-03JUL25

ÜK vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toode: G5 ekraan

Mudel(id): G510

järgib/järgivad järgmiste ÜK määruste kõiki asjakohaseid sätteid ja olulisi nõudeid.

MÄÄRUS	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Elektromagnetiline ühilduvuse määrus	S.I. 2016/1091	Ajakava 2, moodul A
Teatud ohtlike ainete piiramine elektrilises ja elektroonilises varustuses	S.I. 2012/3032	2. osa, peatükk 12

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.

EN55032
EN55024
EN55035
EN ISO 14982

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud isiku nimi ja aadress:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Ühendkuningriik
EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, Iowa, USA

Deklareerimise kuupäev: 28. november 2022

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL 61265

Nimi: Eric Rains

Nimetus: globaalse elektroonilise riistvara direktor

Põllumajanduse ja väiketehnika toodete importija: John Deere Ltd – Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Ühendkuningriik

Metsandustoodete importija: John Deere Forestry Ltd – Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Ühendkuningriik

Konstruktiooni importija: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Ühendkuningriik



RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1669663251172-21-01DEC22

ÜK vastavusdeklaratsioon

Deere & Company
Moline, Illinois, U.S.A.

Allakirjutanu kinnitab järgmist.

Toode: G5^{Plus}-i ekraan

Mudel(id): G512

järgib/järgivad järgmiste ÜK määruste kõiki asjakohaseid sätteid ja olulisi nõudeid.

MÄÄRUS	Number	SERTIFITSEERIMISE MEETOD
Elektromagnetiline ühilduvuse määrus	S.I. 2016/1091	Ajakava 2, moodul A
Teatud ohtlike ainete piiramine elektrilises ja elektroonilises varustuses	S.I. 2012/3032	2. osa, peatükk 12

Toode on kooskõlas järgmiste standardite ja teiste normatiivdokumentidega.

EN ISO 14982
ISO 13766-1

EN55032
EN55024
EN55035

Tehnilise toimiku täitmiseks volitatud isiku nimi ja aadress:

John Deere Ltd.
Harby Road
Langar
Nottinghamshire
NG13 9HT
Ühendkuningriik
EUConformity@JohnDeere.com

Selle vastavusdeklaratsiooni eest vastutab tootja ainuisikuliselt.

Deklareerimise koht: Urbandale, Iowa, USA

Deklareerimise kuupäev: 28. november 2022

Tootmisüksus: Deere & Company, Moline, IL 61265

Nimi: Eric Rains

Nimetus: globaalse elektroonilise riistvara direktor

Põllumajanduse ja väiketehnika toodete importija: John Deere Ltd – Harby Road, Langar, Nottinghamshire, NG13 9HT, Ühendkuningriik

Metsandustoodete importija: John Deere Forestry Ltd – Carlisle Airport Industrial Estate, Carlisle, Cumbria, CA6 4NW, Ühendkuningriik

Konstruktiooni importija: Wirtgen Limited, Wirtgen Group House, Overfield Park, Godfrey Drive, Newark, Nottinghamshire, NG24 2UA, Ühendkuningriik



RXA0179545—UN—16APR21
ct47125,1669663290093-21-01DEC22

Ekraani tutvustus

Elektrooniline abi



PC15300—UN—19MAR13

Rakendus Abikeskus ja nupp Informatsioon

Abikeskus on mõeldud täienduseks trükitud kasutusjuhendile. Enne töö alustamist lugege kasutusjuhendit.

Abikeskuse avamine

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Süsteem.
3. Valige rakendus Abikeskus.

DX,PC,INTRO,HELP-21-17DEC15

4. põlvkonna CommandCenter

Ettevõtte John Deere 4. põlvkonna CommandCenteri on valmistatud maksimaalset kasutusmugavust ja tõhusust silmas pidades. Üks ja sama tarkvarasüsteem tagab sarnasuse erineva hinna ja funktsionaalsusega riistvara valikute vahel. CommandCenteri ekraan on kinnitatud CommandARM-i konsoolile. Saadaval on 7-, 8,4- ja 10-tollised ekraanid.

MÄRKUS: 4. põlvkonna CommandCenter™ asub protsessoril, mitte ekraanis.

4100 CommandCenter (7 tolli)



PC17356—UN—03DEC13

4100 CommandCenter

- Tööakna moodulid on samasugused kui 10-tollisel ekraanil

- Otseteevahvrid tuleb kuvamiseks avada.

4200 CommandCenter (8,4 tolli) ja 4600 CommandCenter (10 tolli)



PC17355—UN—03DEC13

4200 ja 4600 CommandCenter

- Tiitliribal on kirjas hetkel vaadeldav tööaken
- Suurelt olekukeskusest saab rohkem informatsiooni
- Otsetee ekraaniklahvid on kogu aeg nähtaval.

ch177nn,1685614419187-21-01JUN23

4. põlvkonna CommandCenteri protsessor

4. põlvkonna CommandCenteri tarkvara töötab ekraanist eraldi asuva protsessori peal.

MÄRKUS: Loetletud on mõlema protsessori maksimaalne suutlikkus. Sõltuvalt masina konfiguratsioonist ei pruugi mõned funktsioonid kasutusel olla.

Lisaekraan



4100 ja 4200 protsessor

PC25546—UN—19APR18



Protsessor 4600

PC25545—UN—19APR18

4100 ja 4200 protsessor

- 1 videokaamera sisend
- 1 USB-sisend
- 1 ekraaniväljund

Protsessor 4600

- 4 videokaamera sisendit
- 4 USB-sisendit
- 2 ekraaniväljundit
- Uute rakendustega täiendatav

ch177nn,1685614419134-21-01JUN23



Vahetamisnupp

PC28687—UN—25AUG22

MÄRKUS: Lisaekraani toetavad ainult 4600 CommandCenter ja 4640 universaalmonitor.

Lisaekraan on teisene ekraan, kus kuvatakse teine aktiivne tööaken.

⚠ ETTEVAATUST: Vältige vigastusohtu. Veenduge, et masin oleks parkimisasendis ning paigaldamise ajal oleks elektritoide tagatud. Ekraani taaskäivitamisel toimub järgnev:

Kõik rakendused lülitatakse välja.

Süsteemi teateid ei kuvata.

MÄRKUS: Enne teisese ekraani paigaldamist või lahtiühendamist lõpetage töö juba alustatud põldudel.

Teisese ekraani tuvastamisel või eemaldamisel tuleb süsteem taaskäivitada.

MÄRKUS: Laiendatud monitor ei toeta sama juhtüksuse kahe tööakna samaaegset kuvamist.

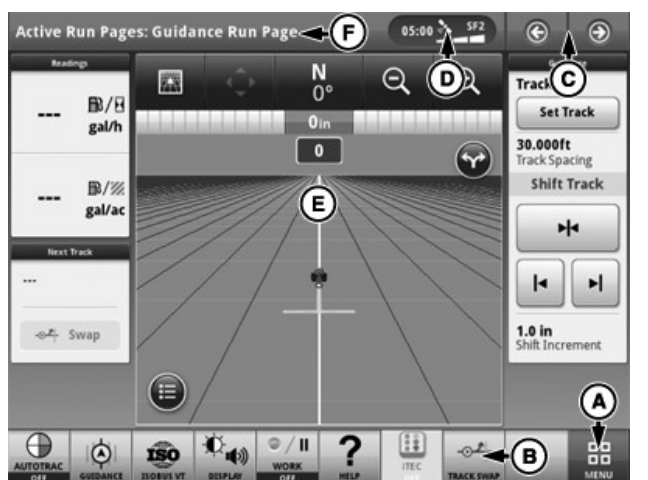
Aktiivse tööakna teisele ekraanile edastamiseks vajutage vahetamisnuppu. Edastatud tööakna funktsioonid jäävad laiendatud monitoril aktiivseks. Aktiivse kogumiku järgmine tööaken muutub peamisel ekraanil aktiivseks tööaknaks.

Peamisel ekraanil saate tööaknaid ikka sirvida, aga teisele ekraanile teisaldatud tööaken valikus puudub.

Ekraanide vahel aktiivsete tööakende vahetamiseks vajutage uuesti vahetamisnuppu.

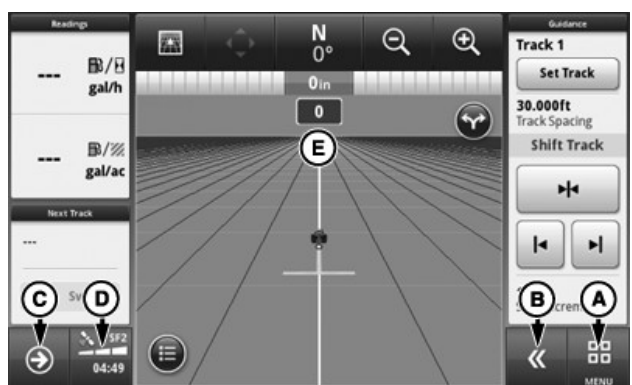
ch177nn,1685614447116-21-28JUN23

Tööakna ülesehitus



PC17353—UN—03DEC13

8,4-tollise (4200) ja 10-tollise (4600) ekraani tööaken



PC17354—UN—03DEC13

7-tollise (4100) ekraani tööaken

- A—Menüü
- B—Otsetee nupud
- C—Eelmise või järgmise tööakna nupud
- D—Olekukeskus
- E—Tööaken
- F—Tiitliriba/tööakna valik

Menüü (A) kuvab kõik ekraani ja masinasse installitud rakendused.

Otsetee nupud (B) viivad kiiresti sageli kasutatavate rakenduste ja funktsioonide juurde. 7-tollise ekraani puhul valige otsetee nuppude kuvamiseks laiendamise nupp.

Eelmise ja järgmise tööakna nuppudega (C) saab liikuda mitme tööakna vahel.

Olekukeskuse kuvamiseks valige tähega (D) näidatud ala. Seal kuvatakse juhtimispuldi funktsioonide jaoks olulist teavet, nagu GPS signaali tugevus ja andmete salvestusruum.

Tööakna (E) häälestamine käib paigutushalduri kaudu.

Tööakna valikute kuvamiseks vajutage 8,4- ja 10-tollisel ekraanil **tiitliriba** (F). Olemasolevate akende hulgast saate valida soovitud tööakna.

(Töölehe häälestamise kohta saate lisateavet rakendusest Paigutuse haldus.)

DX,PC,INTRO,RUNPAGE-21-30APR18

Olekukeskus



A



B

PC17275—UN—13AUG13

- A—Olekukeskus 8,4- ja 10-tollisel ekraanil
- B—Olekukeskus 7-tollisel ekraanil

Olekukeskusel kuvatakse ekraani funktsioonide jaoks oluline informatsioon, nagu GPS signaali tugevus ja teatistid. See asub 8,4- ja 10-tollisel ekraanil tiitliribal ja 7-tollisel ekraanil vasakus alanurgas.

Rippmenüüs lisainfo kuvamiseks valige Olekukeskus. Laiendatud Olekukeskuse kaudu saab liikuda kiiresti teatiste ja sätete peale.

MÄRKUS: Olekukeskuses on kuupäev, kellaaeg ning andmete salvestusruum kogu aeg nähtaval.

Lisainformatsiooni kuvatakse sõltuvalt masina konfiguratsioonist ja teatistest.

DX,PC,INTRO,STATUS-21-23APR18

Otsetee nupud



A

PC17276—UN—13AUG13

- A—Otsetee nupud

Otsetee nupud (A) kuvavad oleku informatsiooni ja võimaldavad kiiret juurdepääsu rakenduse funktsioonidele.



B

PC17277—UN—13AUG13

- B—7-tollise ekraani laiendamisnupp

Funktsiooninupud on alati nähtavad 8,4 ja 10 tollise ekraani allosas. 7-tollise ekraani puhul valige otsetee nuppude kuvamiseks laiendamisnupp (B).

(Otseteede riba kohandamiseks saate teavet rakendusest Paigutuse haldus.)

DX,PC,INTRO,SHORTCUTBAR-21-23APR18

Menüü



Menüünupp

PC28688—UN—25AUG22

Menüünupu valimisega kuvatakse kõik ekraanile ja masinale installeeritud rakendused. Vasakpoolse kaardi valimisega saab vaadata rakenduste erinevaid gruppe.

MÄRKUS: Kasutatavad rakendused olenevad masina konfiguratsioonist.

ct47125,1663940824410-21-26SEP22

Paketi Basics aktiveerimine

4. põlvkonna ekraani kasutamiseks tuleb aktiveerida pakett Basics.

Paketi Basics teisaldamiseks mittekasutatavast ekraanist uude ekraani võtke ühendust John Deere'i edasimüüjaga.

Kui ekraanil puudub aktiveeritud pakett Basics, saab kasutada vaid järgmisi rakendusi.

- Tarkvarahaldur
- Keel ja mõõtühikud
- Failihaldur
- Ekraan ja heli
- Diagnostikakeskus

MÄRKUS: Basics paketita ei saa andmeid eksportida.

AL70325,0000590-21-06NOV19

Täiendavad aktiveerimised

MÄRKUS: Tarkvara aktiveerimist ei saa seadmete kadumise või varguse puhul üle kanda.

Täiendavad aktiveerimised on vajalikud ekraani täiustatud funktsioonide kasutamiseks. Aktiveerimised leiata, kui valite Menüü > vahekaart Süsteem > Tarkvarahaldur > vahekaart Aktiveerimised.

Saadaval on järgmised aktiveerimised.

- AutoPath
- AutoTrac
- AutoTraci pöörde automaatika
- AutoTrac RowSense
- Data Sync
- Tööseadise roolimisabi
- Põlluandmete jagamine
- Machine Sync
- Sektsioonide juhtimine

Aktiveerimiste ostmiseks pöörduge John Deere'i edasimüüja poole.

ch177nn,1685614480351-21-01JUN23

Prooviversiooni aktiveerimine

Tarkvarahalduris on ekraanifunktsioonide proovimiseks saadaval prooviversiooni aktiveerimise valik. Funktsiooni kõrval olev sinine märgutuli tähendab sisselülitatud prooviversiooni.

Prooviversioon toimib 15 töötundi. Nt AutoTraci prooviversiooni töötunnid hakkavad vähenema pärast aktiveerimist.

ch177nn,1685614480317-21-01JUN23

Ekraan ja heli

Ekraan ja heli



Ekraan ja heli

PC28689—UN—25AUG22

Rakendus Ekraan ja heli reguleerib ekraani heledust ja helitugevuse taset.

Kui ühendatud on mitu ekraani, siis kasutage seda rakendust, et määrata, milline funktsioon erinevatel ekraanidel kuvatakse.

Kui ekraani puudutamine vastavas kohas käsku ei registreeri, siis kasutage ekraani ümberkohandamiseks Puuteekraani kalibreerimist.

MÄRKUS: 4. põlvkonna ekraanid kasutavad standardsete puutepliatsitega ühilduvaid takistuslikke puuteekraane.

Erandid. Monitoridel 4200 ja 4240 on mahtuvuslik puuteekraan, mida kasutatakse sõrme, mahtuvusliku puutepliatsi või muu juhtiva sisendi abil.

Navigeerimine jaotisse Ekraan ja heli

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Süsteem.
3. Valige rakendus Ekraan ja heli.

ZID XK1X,1749797261526-21-13JUN25

Heledus

Heledus ja värvirežiim

• Automaatrežiim

Automaatrežiim on soovituslik seadistus. Siis on ekraani heledus sünkroonis kabiini tulede lülitiga. Kui kabiini tuled on välja lülitatud, siis on ekraani režiim Päevane. Kui kabiini tuled on sisse lülitatud, siis on ekraani režiim Öine.

• Päevane ja öine režiim



A



B

A—Päevane režiim
B—Öine režiim

PC15319—UN—20MAY13

Valige päevane või öine režiim, et ekraani heledust kabiini tulede lülitiga mitte sünkroniseerida.

MÄRKUS: Valitud režiim ei mõjuta teise ekraani heledust. Selle ekraani heledust tuleb reguleerida selle seadistuste kaudu.

Heleduse sätted



A

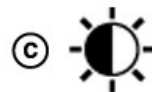


B

PC15320—UN—20MAY13

A—Päevased sätted
B—Öised sätted

Valige üks nendest sätete nuppudest, et kuvada vastav heleduse režiimi hüpikaken.



C



D

PC15321—UN—20MAY13

C—Ekraani heledus
D—Kabiini heledus

Sõltuvalt valitud režiimi sätetest, reguleerige ekraani ja kabiini heledust pluss (+) ja miinus (-) nuppude abil.

DX,PC,DISP,BRIGHT-21-07APR17

Heli



Ekraani helitugevus

PC15322—UN—20MAY13

Muutke ekraani helitugevust suurendamise (+) või vähendamise (-) nuppudega.

DX,PC,DISP,SOUND-21-21DEC15

Mitu ekraani



Mitu ekraani

PC28690—UN—25AUG22

MÄRKUS: Mitme ekraani tugi on olemas masinast. Konkreetse masina ühilduvuse kohta vaadake 4. põlvkonna ekraani ühilduvuse dokumente StellarSupporti veebisaidilt.

MÄRKUS: 4. põlvkonna operatsioonisüsteemi uuendused 2015-1 (8.12.2500-17) ja uuemad blokeerivad täppisviljeluse rakendused, kui süsteem tuvastab teise GreenStari ekraani olemasolu. Nende tarkvaraversioonidega varustatud 4. põlvkonna CommandCenteri ekraani kaudu täppisviljeluse funktsioonide juhtimiseks tuleb GreenStari ekraan kabiinis lahti ühendada.

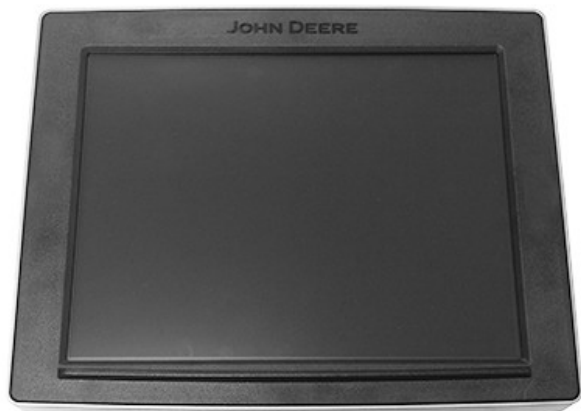
4. põlvkonna CommandCenteri võib konfigurioneerida tööks järgmiste ettevõtte John Deere ekraanidega.

- GreenStar 3 2630 ekraan
- Universaalmonitor 4240
- Universaalmonitor 4640

Mõned rakendused, nagu AutoTrac, ei saa töötada mõlemal ekraanil samaaegselt.

Ekraanide vahel aktiveerimisi ei edastata. AMS-i rakenduste kasutamiseks teisel ekraanil peavad funktsioonid olema ka teisel ekraanil aktiveeritud.

Mitme ekraani kasutamiseks on vaja täiendavat riistvara. Lisateabe saamiseks pöörduge ettevõtte John Deere edasimüüja poole.



PC23195—UN—18OCT16
Universaalmonitor 4640

GreenStari 3. või 4. põlvkonna ekraani paigaldamine

MÄRKUS: Lubage täppisviljelumajanduse rakendused (GreenStar või AMS) vaid ühel ekraanil. Navigatsioon ja muud rakendused ei tööta korralikult, kui mitmel ekraanil on täppisviljelumajanduse rakendused sisse lülitatud.

1. Veenduge, et süütelukk ja CommandCenter on välja lülitatud.

2. Ühendage ekraani juhtmekimp nurgaposti pistikusse ja 26 sõrmkontaktiga ekraani pistikusse ekraani taga.

3. Keerake süüde sisse.

4. CommandCenter otsib tööseadise CAN-siinilt teist ekraani umbes 60 sekundit. Kui CommandCenter oli varem põhiekraani režiimis, siis kuvatakse teade "Tuvastati mitu ekraani".

5. Valige konfiguratsiooni eelsäte.

Põhiekraan

- ÄRGE seda valikut antud juhul kasutage. Seda režiimi kasutatakse üksnes siis, kui teist ekraani pole paigaldatud.

Mitu ekraani – tööseadise vaatur

- Täppisviljelumajanduse rakendused on nähtavad teisel ekraanil.
- Sõltuvalt tööseadise "Järgmine VT ekraan" valikutest kuvatakse ISOBUSi tööseadise teave CommandCenteris või teisel ekraanil.

MÄRKUS: Kui ISOBUS-tööseadisel ei ole funktsiooni "Järgmine virtuaalterminal", siis ilmub tööseadis sellele ekraanile, mis esimesena käivitub.

Täpsem seadistus

- Käitsi määratud konfiguratsioonid.

6. Sätete salvestamiseks keerake süüde välja ja uuesti sisse.

Ekraani sätete muutmisel tuleb asjakohased muudatused teha ka teisel ekraanil.

Kui valitud on põhiekraani režiim, blokeerige teises ekraanis kas GreenStar, Task Controller ja tööseadise siini virtuaalterminal (VT) või ühendage teine ekraan lahti.

4240 või 4640 universaalekraanis mitme ekraani valimiseks valige nupp Menüü > Süsteemi vahekaart > Ekraani- ja helirakendus > Mitme ekraani vahekaart.

GreenStar 3 ekraanil mitme ekraani sätete avamiseks valige mälu nupp > ekraani nupp > diagnostika nupp > vahekaart Mitu ekraani.

GreenStari 3. või 4. põlvkonna ekraani eemaldamine

1. Veenduge, et süütelukk ja CommandCenter on välja lülitatud.

2. Lahutage ekraani juhtmekimp 26 klemmiga konnektorist ekraani tagaküljel.

3. Keerake süüde sisse.

4. CommandCenter otsib tööseadise CAN-siinilt teist ekraani umbes 2–3 minutit. Kui CommandCenter oli varem mitme ekraani režiimis, kuvatakse teade Teist ekraani ei leitud.

5. Sätete salvestamiseks keerake süüde välja ja uuesti sisse.

Teise tootja ekraani eemaldamine

1. Veenduge, et süütelukk ja CommandCenter on välja lülitatud.
2. Ühendage ekraani juhtmekimp lahti teise tootja ekraanilt.
3. Keerake süüde sisse.
4. CommandCenteri ekraan otsib tööseadise CAN-siinilt teist ekraani umbes 2–3 minutit. Kui CommandCenter oli varem mitme ekraani režiimis, kuvatakse teade Teist ekraani ei leitud. Kui 3 minuti järel ei ilmu teadet Teist ekraani ei leitud, jätkake sammust 5.
5. Veenduge, et CommandCenter oleks põhiekraani režiimis ja teise tootja ekraan oleks lahti ühendatud.
6. Sätete salvestamiseks keerake süüde välja ja uuesti sisse.

ch177nn,1685614567146-21-01JUN23

Mitme ekraani seaded

MÄRKUS: Nende seadete eraldi muutmine POLE soovitatav.

Masinas kasutatakse sageli mitut ekraani juhile korraga eri tüüpi teabe edastamiseks, võimaldades paremat juhtimist, jälgimist ja otsuste tegemist.

Mitme ekraani kasutamiseks on kaks viisi. Mõlemad ekraanid võivad olla täppispõllumajanduse ekraanid või üks neist võib olla täppispõllumajanduse ekraan ja teine lisaekraan. Mitme ekraani sätete konfigureerimine on vajalik ainult kahe täppispõllumajanduse ekraani kasutamisel, lisaekraani puhul pole muudatusi vaja teha.

Näiteks traktoritel 8R kasutatakse mitut ekraani. Neid ekraane saab seadistada kahel viisil.

1. CommandCenter integreeritakse valikulise lisaekraaniga. Mõlemad monitorid töötavad sama protsessoriga, mistõttu pole vaja mitme ekraani sätteid konfigureerida.
2. CommandCenter seotakse G5 universaalmonitoriga. Igal ekraanil on oma protsessor, mistõttu tuleb konfigureerida mitme ekraani sätteid.

CommandCenteri ekraan on peamine liides, et jälgida ja juhtida masina tööd ning kuvada teavet, nagu roolimisabi, masina sätteid, tööseadise juhtseadised ning jõudlusandmed. Tavaliselt kabiini paremale küljele paigaldatud lisaekraani saab kasutada lisateabe kuvamiseks, nagu kaamerapilt, dokumentatsioon, põllu kaardistamise andmed või diagnostikatööriistad.

Kui tekib vajadus nende seadistuste individuaalseks häälestamiseks, lülitage funktsioone nuppudega sisse või välja. Valige igale funktsioonile prioriteet.

Täppispõllumajanduse rakendused

Täppispõllumajanduse rakendus on ekraanirakendus, mis kasutab täppispõllumajanduse jaoks andmepõhiseid tehnoloogilisi lahendusi. Need rakendused on loodud selleks, et aidata põllumajandustootjatel teha teadlikke otsuseid töö optimeerimiseks.

Need rakendused võimaldavad põllumajandustootjatel koguda reaajas andmeid, kaardistada põlde, analüüsida põllu varieeruvust ja rakendada kohapõhiseid juhtimistavasid, et suurendada tootlikkust, vähendada sisendkulusid, minimeerida keskkonnamõju ja parandada üldist põllumajandusettevõtte jätkusuutlikkust.

Kasutage täppispõllumajanduse rakendusi, et suurendada tõhusust, teha täpsemaid otsuseid ja saavutada paremaid tulemusi.

Täppispõllumajanduse rakendused hõlmavad AutoTraci, sektsioonide juhtimist ja dokumentatsiooni.

ISOBUS-i tööseadise vaatur

ISOBUS-i tööseadise vaatur määrab, kas CommandCenter saab kuvada virtuaaltermini (VT) liidesed.

ISOBUS-i tööseadise vaatur 2

MÄRKUS: Kui lisaekraan pole ühendatud, siis on ISOBUS-i tööseadise vaaturi 2 lüliti hall.

ISOBUS-tööseadise vaatur 2 määrab, kas CommandCenter kuvab lisaekraanil virtuaaltermini (VT) liidesed.

ISOBUS-i sertifikaat

ISOBUS-i sertifitseerimise lüliti kasutamine blokeerib algupärase GreenStari ekraani kasutamise 4. põlvkonna ekraanil. Algupärase GreenStari ekraani kasutamise lubamiseks lülitage ISOBUS-i sertifikaatsioon välja.

Task Controller

TÄHTIS: ÄRGE lülitage mõlemal ekraanil sisse täppispõllumajanduse (GreenStar või AMS) rakendusi. Roolimisabi ja muud rakendused ei tööta sel juhul korralikult.

MÄRKUS: ISOBUS-i tööseadise vaatur on ekraanidel GreenStar 2 ja GreenStar 3 nime all ISOBUS VT.

Task Controller (TC) määrab, kas CommandCenter saab edastada Task Controlleri (TC) käsklusi tööseadise juhtploki ja teavet vastu võtta. Siia kuuluvad sektsioonide juhtimise teated.

Failiserver

MÄRKUS: Mitme ekraani kasutamisel veenduge, et failiserver oleks aktiivne vaid ühel ekraanil.

Failiserver vahetab faile või andmeid masina ja tööseadise vahel, nt konfiguratsioonifailid, väetisetabelid või keelefailid.

Failiserver vajab tööks USB-draivi. Tööseadise saadetud andmeid hoitakse USB-mälus asuvas failiserveri kaustas.

Prioriteetne säte

MÄRKUS: Igas ekraani prioriteedi vaatamiseks valige olekukeskuses virtuaaltermini nupp.

Prioriteedi säte, mida nimetatakse ka funktsiooni näiteks, määrab kummagi ekraani prioriteedi erinevate funktsioonide laadimisel. Näiteks kui tööseadise vaaturi prioriteet CommandCenteris on 1 ja GreenStar 3 2630 prioriteet (funktsiooni näide) on 2, siis kuvatakse ISOBUS-i tööseadised enamikul juhtudel CommandCenteris.

ch177nn,1685614583368-21-23MAY24

Ekraani kalibreerimine

Kui puuteekraan ei registreeri puudutust soovitud asukohas, siis võib olla vajalik puuteekraani kalibreerimine. Puuteekraan on tehases kalibreeritud ning tavalise kasutuse puhul ei peaks seda olema vaja kalibreerida. Kui kalibreerimine probleemi ei lahenda, siis pöörduge John Deere'i esindaja poole.

1. Valige menüünupp > vahekaart Süsteem > rakendus Ekraan ja heli > vahekaart Kalibreerimine.
2. Valige Käivita kalibreerimine.
3. Ilmuvad suur "X" ja juhised, kuidas kalibreerimist läbi viia.
4. Iga kord kui vajutada "X" peale, juhised muutuvad ning "X" liigub ekraanil teise kohta.

MÄRKUS: Kui puuteekraanil tekib tõrge, siis võib kasutada USB-hiirt. Ühendage hiir ekraani USB-pessa.

AL70325,00005F8-21-30JUL20

Kuupäev ja kellaeg

Kuupäev ja kellaeg



PC28691—UN—25AUG22

Kuupäev ja kellaeg

Kuupäeva ja kellaaja rakenduse infot kasutavad süsteemi mitmed olulised funktsioonid. Nende hulgas vealogi, aktiveerimised ja andmesalvestus.

Kuupäev ja kellaeg määratakse automaatselt, kui on ühendatud GPS vastuvõtja, mis võtab vastu kehtivat signaali. Sellisel juhul määrake ainult ajavöönd.

Praeguse kuupäeva ja kellaaja võib leida igal ajal, kui valite olekukeskuse peamise töölehe ülaosast.

MÄRKUS: Kuupäeva ja kellaaja sätted mõjutavad seda, kuidas Roolimisabi ja Dokumenteerimise andmeid ekraani ja arvuti tarkvaras filtreeritakse.

Liikumine rakendusele Kuupäev ja kellaeg

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Süsteem.
3. Valige rakendus Kuupäev ja kellaeg.

ct47125,1663943359087-21-26SEP22

Kuupäeva muutmine



A



B

PC15315—UN—15MAY13

A—Kasutaja määratud kuupäev
B—GPS-i määratud kuupäev

Kuupäeva saab muuta üksnes siis, kui GPS ei ole ühendatud või GPS signaali pole. Muul juhul määrab kuupäeva GPS.

Kuupäeva vorming ei sõltu GPS signaalist ning seda saab igal ajal muuta.

1. Valige päev, kuu või aasta.
2. Õige väärtuse sisestamiseks kasutage klahvistikku.
3. Valige Tehtud muutuste rakendamiseks või Tühista eelmisele lehele tagasi pöördumiseks muutusi rakendamata.

Kuupäeva vorming

1. Valige Kuupäeva vormingu lahter.

2. Valige nimekirjast kuupäeva soovitud vorming.
3. Muutuste rakendamiseks valige Tehtud või eelmisele lehele tagasi pöördumiseks muutusi rakendamata, valige Tühista.

DX,PC,DATE,DATE-21-21DEC15

Kellaaja muutmine



A



B

PC15316—UN—15MAY13

A—Kasutaja määratud kellaeg
B—GPS-i määratud kellaeg

Kellaega saab muuta üksnes siis, kui GPS ei ole ühendatud või GPS signaali pole. Muul juhul määrab kellaaja GPS.

Ajavöönd ja kuupäeva vorming ei sõltu GPS signaalist ning seda saab igal ajal muuta.

1. Valige tunnid või minutid.
2. Õige väärtuse sisestamiseks kasutage klahvistikku.
3. Valige Tehtud muutuste rakendamiseks või Tühista eelmisele lehele tagasi pöördumiseks muutusi rakendamata.

Ajavöönd

1. Valige kontinent või ookean ja valige Järgmine.
2. Valige riik ja valige Järgmine.
3. Valige ajavöönd ja valige Järgmine.
4. Kinnitage valitud ajavöönd ning valige OK.

Kellaaja vorming

12-tunni või 24-tunni vormingu valimiseks kasutage valikunuppe.

DX,PC,DATE,TIME-21-21DEC15

Keel ja mõõtühikud

Keel ja ühikud



PC28692—UN—25AUG22

Keel ja mõõtühikud

Rakenduse Keel ja mõõtühikud abil saab muuta keelt, numbrivormingut ning mõõtühikuid.

Erinevaid seadistusi saab luua nii ekraani kui ISOBUS VT virtuaalterminalil kuvatud kontrolleri jaoks. Seadistuste muutmiseks valige üks või teine kaart.

Liikumine rakendusele Keel ja mõõtühikud

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Süsteem.
3. Valige rakendus Keel ja ühikud.

ct47125,1663944930163-21-26SEP22

Keele ja mõõtühikute seadistamine

Näit

Nimekirja lahtritest valige keel, numbrivorming ja mõõtühikud.

ISOBUS VT

ISOBUS virtuaalterminalil kuvatud kontrollritel saab kasutada erinevaid mõõtühikuid kui ülejäänud ekraanil. Võtke ära märgistus valikult *Samade mõõtühikute kasutamine kui ekraanil*, et saaks teha valikuid järgnevast loetelust:

- Numbrivorming
- Kaugus
- Pindala
- Maht
- Mass
- Temperatuur
- Rõhk
- Jõud

Sätete salvestamine

Uute sätete valimise järel valige nupp Salvesta. Muutuste rakendamiseks tuleb eraanile teha algkäivitus.

DX,PC,LANG,SETTINGS-21-21DEC15

Tarkvarahaldur

Tarkvarahaldur



Tarkvarahaldur

PC28693—UN—25AUG22

Tarkvarahalduri abil saab uuendada tarkvara, aktiveerida funktsioone ning otsida tarkvaraversiooni üksikasju.

Liikumine Tarkvarahaldurile

1. Valige Menüü.
2. Valige vahekaart Süsteem.
3. Valige rakendus Tarkvarahaldur.

Tarkvarapaketid

4. põlvkonna ekraani tarkvara ja abifailid on korrastatud pakettidesse. Iga pakett on kaardil Installimised ja uuendused ning kaardil Versiooni teave loetletud eraldi.

4. põlvkonna operatsioonisüsteem



PC28694—UN—25AUG22

- Sisaldab ekraani operatsioonisüsteemi ja peamisi rakendusi.

4. põlvkonna operatsioonisüsteemi Abi



PC28695—UN—25AUG22

- Sisaldab ekraani rakenduste abifaile.

AMS-rakendused



PC28808—UN—20SEP22

- Sisaldab ekraani tarkvara.

Masina rakendused



PC28817—UN—20SEP22

- Sisaldab masina tarkvara. Paketi installimiseks on vajalik ettevõtte John Deere edasimüüja rakendusega Service ADVISOR.

Masinarakenduste spikker



PC28818—UN—20SEP22

- Sisaldab masina rakenduste abifaile. Paketti saab installida ilma Service ADVISOR-it kasutamata.

MÄRKUS: Elektrooniline abi on olemas kõikides keeltes, mida ekraan toetab.

ch177nn,1685614648442-21-01JUN23

Ekraani ja juhtploki tarkvara uuendamine

4. põlvkonna ekraani jaoks väljastatakse perioodiliselt tarkvarauuendusi, mis pakuvad täiustusi ja jõudlusparandusi. Neid uuendusi hallatakse töölaual tarkvarahalduriga.

MÄRKUS: Ettevõtte John Deere tarkvarahaldur vajab 32-bitist rakenduse tuge.

GreenStar'i süsteemikomponentide, nagu StarFire'i vastuvõtjate, AutoTrac Universal ja GreenStari kontrolleri tarkvarauuendused saab samuti tarkvarahalduri abil alla laadida. Uuendusfailid kopeeritakse koos ekraaniuuendustega USB-seadmele. Kui komponendid on masinaga ühendatud, uuendatakse need ekraani kaudu, kui USB-seade on ühendatud.

Ekraani tarkvaraversiooni kindlaksmääramine

Kõikide installeeritud tarkvarapakettide versiooninumbrid on kirjas rakenduse Tarkvarahaldur kaardil Versiooni informatsioon.

Tarkvarauuenduste allalaadimine



USB-seade

PC15348—UN—11JUL13

Soovitav on FAT32- või NTFS-vormingus USB-seade, mille maht on vähemalt 16 GB. Lisateavet USB-mäluseadme nõuete kohta vaadake peatüki Failihaldur jaotisest USB-mäluseade.

Tarkvarauuendused on allalaaditavad saidilt:

<https://my.deere.com/software-downloads/software-manager/>

Kui USB-seadmel on kõige uuem tarkvara, siis pange see uuenduse installimiseks masinasse.

Tarkvara uuenduste installimine

USB-seade

1. Ühendage USB-seade ekraani USB-pessa.



PC23932—UN—21MAR17

A—Nupp Installi tarkvara

2. Kui kuvatakse "USB seadme valikud", valige nupp Tarkvara installeerimine (A). Seejärel kuvatakse tarkvarahalduri vahekaart Installimised ja uuendused.
3. Valige "Vaata ekraani uuendusi" või "Vaata muude seadmete uuendusi" ja valige nupp Edasi.
4. Näidatud on üksnes need tarkvarapakettid, mis on juba installitud pakettidest uuemad. Vaikimisi on valitud kõik ekraani tarkvarapakettid.
5. Valige nupp Installi. Kui uuendamine ei alga, siis järgige probleemi lahendamiseks ekraaniteateid.

⚠ ETTEVAATUST: Vältige vigastusohtu.
Veenduge, et masin oleks parkimisasendis ning paigaldamise ajal oleks elektritoide tagatud. Tarkvara installimise ajal pöörake tähelepanu järgmistele punktidele.

Kõik rakendused lülitatakse välja.

Süsteemi teateid ei kuvata.

Ärge USB-seadet eemaldage.



PC28696—UN—25AUG22

A—Edenemisnäidik
B—Roheline linnuke

6. Edenemisriba (A) näitab, kui suur protsent igast paketist on juba paigaldatud. Kui paketi installimine

on edukalt lõpule jõudnud, ilmub ekraanile roheline märg (B).

7. Kui tarkvara uuendamine on lõpetatud, kuvatakse sellekohane teade. Mõnede tarkvarapakettide installimise lõpetamiseks tuleb teha taaskäivitus. Ekraani lähtestamiseks valige nupp Taaskäivitus.
8. Eemaldage USB-mäluseade ja ühendage see uuesti arvutiga. Käivitage tarkvarahalduri utiliit tagastusfailide üleslaadimiseks.

MÄRKUS: Tagastusfailid sisaldavad tarkvaraversiooni andmeid. Need aitavad edasimüüjat ekraani ja masina tugiteenuse pakkumisel.

Uuendamised võrgus

1. Vahekaardil Installeerimine ja Uuendused valige Uuenduste kontrollimine võrgus. Ekraan otsib saadavalolevaid uuendusi.
2. Valige "Vaata ekraani uuendusi" või "Vaata muude seadmete uuendusi" ja valige nupp Edasi.
3. Näidatud on üksnes need tarkvarapakettid, mis on juba installitud pakettidest uuemad. Vaikimisi valitakse kõik pakettid.
4. Valige nupp Allalaadimine. Kui uuendamine ei alga, siis järgige probleemi lahendamiseks ekraaniteateid.
5. Edenemisriba (A) näitab, kui suur protsent igast paketist on juba alla laaditud. Kui paketi allalaadimine on edukalt lõpule jõudnud, ilmub ekraanile roheline märg (B).
6. Allalaetud tarkvarapaketi installimise alustamiseks vajutage nuppu Installi.

⚠ ETTEVAATUST: Vältige vigastusohtu.
Veenduge, et masin oleks parkimisasendis ning paigaldamise ajal oleks elektritoide tagatud. Tarkvara installimise ajal pöörake tähelepanu järgmistele punktidele.

Kõik rakendused lülitatakse välja.

Süsteemi teateid ei kuvata.

7. Kui tarkvara uuendamine on lõpetatud, kuvatakse sellekohane teade. Mõnede tarkvarapakettide installimise lõpetamiseks tuleb teha taaskäivitus. Ekraani lähtestamiseks valige nupp Taaskäivitus.

Kauguuendused rakenduse Equipment Mobile abil

1. Logige rakendusse Equipment Mobile sisse ja kontrollige, kas on ootel tarkvarauuendusi.
2. Valige tarkvarauuendus ja seejärel käsk Taotle kauguuendust.
3. Lülitage masina toide SISSE.
4. Tarkvara laaditakse ekraanis automaatselt alla. Kui ekraanile ilmub installitaotlus, valige käsk Installi.

5. Ekraan taaskäivitub.

6. Pärast installimist kuvatakse ekraanil teade
Programmeerimine lõpetatud.

Läheduse programmeerimine traadita voogesituse kaudu

MÄRKUS: Läheduse programmeerimiseks traadita voogesituse kaudu peab arvuti olema masina vahetus läheduses.

Läheduse programmeerimine traadita voogesituse kaudu on saadaval hoolduskeskuse, John Deere Operations Centeri ja John Deere Property Centeri kaudu.

1. Lülitage masina süüde SISSE ja hoidke see tarkvara uuendamise käigus SEES.
2. Valige masina ekraanil suvand Menüü.
3. Valige vahekaart Süsteem.
4. Valige Traadita võrgu seaded.
5. Lülitage funktsioon Mobiilist masinasse SISSE.
6. Logige arvutis sisse hoolduskeskusesse, John Deere Operations Centerisse või John Deere Property Centerisse ja kontrollige, kas on ootel tarkvarauuendusi.
7. Laadige tarkvarauuendus arvutis alla.
8. Kui uuendused on alla laaditud, ühendage arvuti masina JDLinki modemi traadita võrku.
9. Valige tarkvarauuenduse lehel suvand Alusta installimist.
10. Kui kuvatakse viip Looge ühendus masina MTG Wi-Fi-ga, lugege ekraanil kuvatavaid juhiseid ja valige suvand Ühenda.
11. Valige hoolduskeskuse tarkvarauuenduste lehel suvand Vali fail(id) ja valige allalaaditud uuenduse pakett. Vajutage nuppu Ava.
12. Allalaaditud tarkvara edastamiseks ekraanile valige suvand Alusta üleslaadimist.
13. Kui tarkvara edastamine on lõpetatud, valige suvand Alusta programmeerimist.
14. Masina ekraanil avaneb installimiste ja uuenduste aken, kus on kuvatud installimise olek.
15. Kui programmeerimine õnnestub, valige hoolduskeskuse tarkvarauuenduste lehel suvand Tagastusfaili allalaadimine.
16. Tarkvara uuendamistoimingu lõpetamiseks valige suvand Tagastusfaili üleslaadimine.

Kaugprogrammeerimine traadita voogesituse kaudu

1. Lülitage masina süüde SISSE ja hoidke see tarkvara uuendamise käigus SEES.

MÄRKUS: Enne kaugprogrammeerimisega jätkamist veenduge, et oleks loodud kindel JDLinki ühendus.

2. Logige arvutis sisse hoolduskeskusesse, John Deere Operations Centerisse või John Deere Property Centerisse ja sisestage masina otsinguribale masina PIN-kood.
3. Valige masina otsingu ripploendist soovitud masin.
4. Kontrollige tarkvara programmeerimise jaotisest, kas on uusi tarkvarauuendusi.
5. Valige soovitud tarkvarauuendus ja seejärel suvand Kaugühenduse järjekord.
6. Valige masina ekraanil ISOBUS VT tarkvara kaugvärskenduste viibal suvand Tarkvara installimine.
7. Ekraanil peaks käivituma tarkvara allalaadimine.
8. Kui tarkvara allalaadimine on lõpetatud, valige suvand Installimine.
9. Järgige ekraanil kuvatavaid juhiseid ja valige installimise jätkamiseks suvand Jätka.
10. Ekraanil peaks käivituma tarkvara installimine. Kui installimine on lõpetatud, veenduge, et ekraan töötaks uusima tarkvaraversiooniga.

Rikkeotsing

Kui tarkvarapaketi installimine ebaõnnestub, siis taastab süsteem kogu tarkvara uuendamiseelsele versioonile.

Kui tarkvara uuendamine ebaõnnestub, kirjutage veateade üles. Eemaldage USB-seadmelt failid ning laadige tarkvara uuendus uuesti USB-seadmele. Korrake tarkvara installeerimist.

Kui tarkvara uuendamine jätkuvalt ebaõnnestub, siis pöörduge ettevõtte John Deere esindaja poole.

USB-mäluseadme ruumi optimeerimine ekraani tarkvara uuendamiseks

Ekraanisüsteemi taastamistoimingu ajal USB-seadmel oleva ruumi optimeerimiseks tehke järgmist.

1. Ühendage USB-seade arvutiga.
2. Valige Minu arvuti.
3. Valige kohalik ketas C.
4. Valige SDS.
5. Valige DisplayDependencies.

MÄRKUS: Ärge kustutage kausta RpmCache.

6. Kustutage kogu kausta RpmCache sisu.
7. Vormindage USB-välkmäludraiv vormingus FAT32.

8. Laadige tarkvarahalduri kaudu alla ekraani uuendusfailid ja edastage need USB-seadmesse.

ch177nn,1740718174635-21-27FEB25

Aktiveerimised

Ekraani sellel vahekaardil saate hallata tarkvaratellimusi.



Nupp Üksikasjad

PC28697—UN—25AUG22

StellarSupport.com lehel on vaja ekraani seerianumbrit, "challenge" koodi ja võib vaja minna ka kinnituskoodi, et kood genereerida. Selle informatsiooni leidmiseks vajutage nuppu Üksikasjad.

Ühte koodi võib olla hõlmatud palju funktsioone, kuid sellega saab teha ainult üht tüüpi toimingut (aktiveerimine või desaktiveerimine). Näiteks – üks kood võib aktiveerida kolm funktsiooni, samal ajal kui kahe funktsiooni desaktiveerimiseks on vaja eraldi koodi.

Sisestage aktiveerimis- või inaktiveerimiskood



Nupp Sisesta kood

PC28698—UN—25AUG22

1. Valige nupp Sisesta kood.
2. Sisestage klaviatuuri abil aktiveerimis- või inaktiveerimiskood. Vali nupp OK.
3. Kirjutage kinnituskood üles ja sisestage see aadressil StellarSupport.com.

Sidusaktiveerimised



Sidusaktiveerimised

PC28699—UN—25AUG22

Veebis aktiveerimisel kasutatakse praeguste tellimuste kuvamiseks või kontrollimiseks traadita ühendust. Ekraan kontrollib sisselülitamisel tellimuste saadavust automaatselt. Tellimuse ostmiseks avage veebiaadress StellarSupport.com.

AL70325,000056E-21-26SEP22

Service ADVISOR Remote

Teenus Service ADVISOR Remote



ISOBUS VT

PC16682—UN—18MAR13

Service ADVISOR Remote on saadaval rakenduses ISOBUS VT.



ISOBUS VT menüü

PC15293—UN—18MAR13

1. Valige ISOBUS VT menüü nupp.



Tarkvara kaugvärskendus

PC17281—UN—10SEP13

2. Valige tarkvara kaugvärskendus.

Tööpõhimõte

Service ADVISOR on diagnostikatööriist, mida kasutavad ettevõtte John Deere edasimüüjad diagnostika ja uuenduste läbiviimiseks masina seadetes ja tarkvaras. Edasimüüjad võivad pääseda juurde diagnostika veakoodidele ja diagnostika aadressidele, luua näitusid ja salvestusi ja programmeerida kontrollereid. See tehnoloogia koosneb nii tarkvarast kui riistvarast. Tehnikud läbivad vähemalt 8-tunnise koolituse, et saada selle tööriista kasutamise sertifikaat.

Service ADVISOR Remote kaugjuhtimispult (SAR) on Service ADVISOR-i funktsioon, mis võimaldab edasimüüjal luua ühenduse SAR-valmidusega masinaga JDLinki võrgu kaudu, et saada eemalt juurdepääs diagnostika veakoodidele ja salvestada diagnostikateavet, ning juhtida eemalt SAR-valmidusega masinaid.

Sarnaselt (automaatsetele) tarkvarauuendustele arvutitööstuses, võimaldab SAR ettevõttel John Deere saata uuendatud tarkvara kohale JDLinki riistvara kaudu. Kaugprogrammeerimine annab John Deere'ile võimaluse uuendada tarkvara, et täiustada masina tööd. Seda võimalust võib kasutada enamiku masina kontrollerite ümberprogrammeerimiseks. Kasutaja osaleb selles protsessis aktiivselt koos edasimüüjaga nii tarkvarauuenduse allalaadimisel kui installimisel.

MÄRKUS: Mõned sõidukite kontrollerid ei pruugi ühilduda SAR-i ümberprogrammeerimisega.

Sõiduki ühilduvus

MÄRKUS: Kui kuulub varustusse, siis rakenduse "Kasutajad ja kasutajaõigused" abil saab juurdepääsu teatud komponentidele lukustada, osaliselt lukustada või lukust lahti teha. Sinna kuulub ka võimalus tarkvarauuendusi alla laadida ja installida. Üksikasjalikumate teavete jaoks vaadake rakendusest "Kasutajad ja kasutajaõigused".

Heaks kiidetud sõidukite täieliku nimekirja saamiseks pöörduge ettevõtte John Deere edasimüüja poole või külastage veebilehte StellarSupport.com.

ch177nn,1685616589331-21-01JUN23

Sõiduki ümberprogrammeerimine



PC20419—UN—13NOV15

Tarkvarauuendus on saadaval

A—Kinnitusnupp
B—Tühistamisnupp

Teenuse Service ADVISOR Remote (SAR) abil saavad edasimüüjad masinale saata juhtplokkide uuendamise tarkvara. Kui edasimüüja on tarkvara saatnud, ilmub ekraanile teade, mis ütleb, et uus tarkvara on saadaval. Vajutage tarkvarauuenduste lehe kuvamiseks kinnitamise nupule (A).

Kui valida tühistamisnupp (B), liikuge sellele lehele, valides ISOBUS VT menüüst Tarkvara kauguuendus.

Uuenduste allalaadimine

Remote Software Updates

Download Status: Download available

Machine operation can continue during download process

A Reject Download **B** Download Software

Installation Status: No update available

C Install Software

This software update can take up to X minutes to install.

PC17279—UN—10SEP13

Tarkvara kaugvärskendus

A—Nupp Keeldu allalaadimisest

B—Nupp Laadi tarkvara alla

C—Nupp Installeeri tarkvara

Tarkvara kauguuenduste leheküljel võib juht keelduda (A) või laadida alla (B) uue tarkvara. Allalaadimise alustamiseks vajutage nuppu Laadi tarkvara alla. See protsess jätkub taustal ja tavaline masina töö võib jätkuda.

Uuenduste installimine

i **Remote Software Updates**

Software Update

A software update is available for installation. Select the "Accept" button to continue to the Remote Software Updates page.

B Cancel **A** Accept

PC20420—UN—13NOV15

Uuendus on paigaldamiseks valmis

A—Kinnitusnupp

B—Tühistamisnupp

Kui tarkvara on alla laaditud ja see on installeerimiseks valmis, ilmub ekraanile teade. Vajutage kinnitamisenuppu (A), et liikuda leheküljele Tarkvara kauguuendused.

Tarkvara installeerimiseks võib kuluda kuni 40 minutit. Tarkvara uuendamiseks hiljem, vajutage tühistamisenuppu (B).

Software Update

Terms and Conditions:

Press "Accept" to accept terms and conditions defined in the Operator's Manual and to begin loading the software update.

A Cancel Accept

PC12856—UN—07SEP10

Software Update

Prepare vehicle for software installation:

● Turn Engine Off and Key On

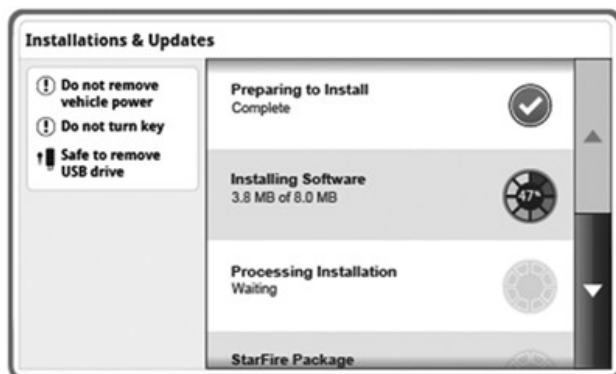
1 / 3 **A** Accept

PC12672—UN—28JUN10

Protsessi käivitamiseks vajutage tarkvarauuenduste lehel nuppu Installeeri tarkvara.

Vastava teade ilmunisel kinnitage tingimused ja seejärel järgige ekraanijuhiseid.

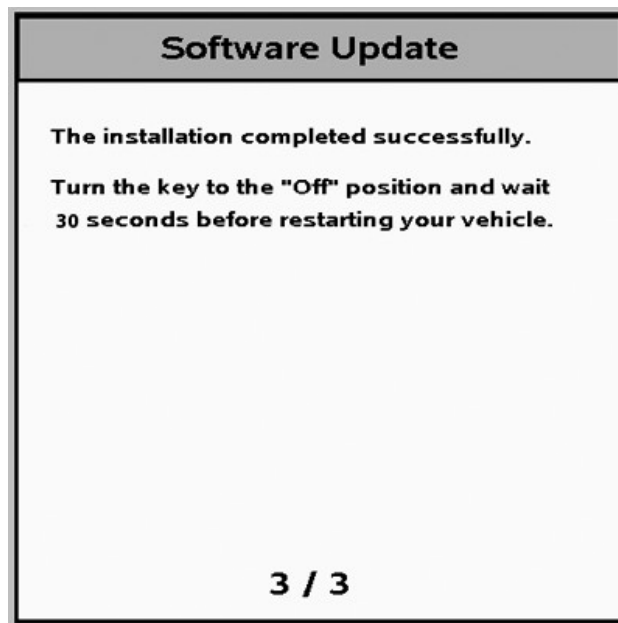
⚠ ETTEVAATUST: Vältige vigastusohtu. Veenduge enne ümberprogrammeerimise alustamist et masin oleks ohutus kohas ja seisundis. Ümberprogrammeerimise ajal ei pruugi mõned masina funktsioonid (sh tuled) olla kasutatavad. Ärge programmeerige avalike teede või aktiivse töötsooni läheduses.



PC17630—UN—10SEP13

Kui allalaaditava tarkvara hulka kuulub 4. põlvkonna ekraani uuendus, siis tehakse kõigepealt ekraani uuendus. Kui see on lõpule viidud, ilmub teade, milles öeldakse, et tarkvara on edukalt paigaldatud ja ekraan taaskäivitub.

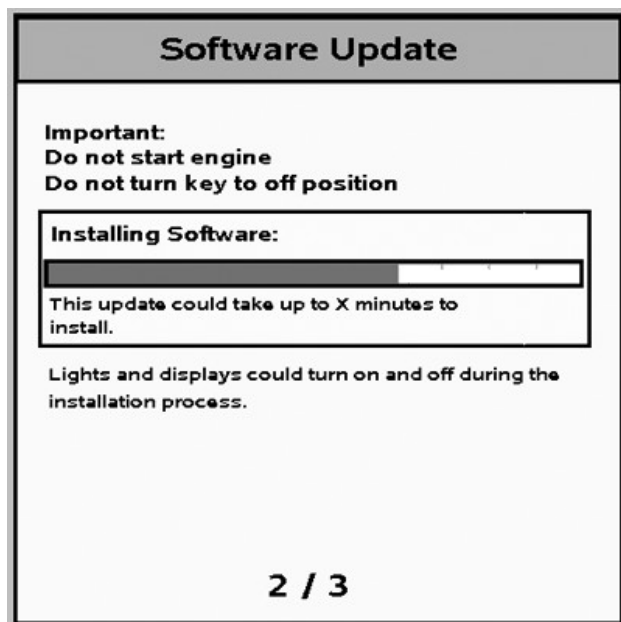
Pärast ekraani uuendamist algab juhtploki uuendamine.



PC13582—UN—09MAY11

Kui paigaldamise ajal ilmneb probleem, proovib süsteem teist korda paigaldada. Kui teine katse ebaõnnestub, võtke ühendust oma ettevõtte John Deere edasimüüjaga.

ch177nn,1685616589239-21-28JUN23



PC12857—UN—07SEP10

Rikkeotsing – ümberprogrammeerimine

Tunnus

Probleem

Lahendus

Tunnus	Probleem	Lahendus
Lisaseadmetel puudub toide	Mootor on käivitunud või süüde on välja lülitatud.	Ärge käivitage mootorit ega eemaldage toidet tarkvarauuenduste installimise ajal. Keerake süüde välja ja uuesti SISSELÜLITATUD asendisse.
Madal pinge	Süsteemi pinge on liiga madal, et jätkata tarkvara installimist.	Lülitage välja või eemaldage mittevajalikud lisaseadmed. Kontrollige aku pinget ja laadige vajadusel akut.
Side rike	Tarkvara installeerimist ei saa lõpetada siderikke tõttu.	Keerake süüde välja ja uuesti sisse. Seejärel proovige uuesti tarkvara installida. Kui side ei taastu, siis pöörduge John Deere'i edasimüüja poole.
Tarkvara kauguuenduste nupp ekraanil pole.	Ekraanilt puudub juurdepääs tarkvara kauguuenduste leheküljele.	Kontrollige MTG juhtmeid ja ühendusi.
<i>MÄRKUS: Tarkvara kauguuenduste nupp peab kogu aeg ekraanil olemas olema, sõltumata sellest, kas uuendusi on või mitte.</i>		

ch177nn,1685616608661-21-01JUN23

Kasutajad ja juurdepääs

Kasutajad ja juurdepääs



PC28700—UN—25AUG22

Kasutajad ja juurdepääs

Kasutajad ja kasutajaõigused haldab kasutajaprofiile, et kasutajate jaoks teatud funktsioonid lukustada.

Vahekaart Kasutajaprofiilid

- Muutke ekraaniprofiili ja administraatori isiklikku tuvastusnumbrit (PIN).

Vahekaart Juurdepääsurühm

- Ekraani lukustatud funktsioonide salvestamine.

Liikumine jaotise Kasutajad ja juurdepääs juurde

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Süsteem.
3. Valige ikoon Kasutajad ja juurdepääs.

AL70325,00005D2-21-26SEP22

Kasutajaprofiilid



(A)



(B)

PC28701—UN—25AUG22

A—Administraatori profiil
B—Juhi profiil

Ekraani saab seadistada kahe profiili peale - administraator või operaator. Aktiivne profiil kuvatakse profiilide nimekirja kohal.

Administraatori profiil (A)

Administraatori profiil on alati määratud Täieliku juurdepääsuga gruppi. See annab juurdepääsu kõikidele funktsioonidele ning sellega saab operaatori profiilis funktsioone lukustada ja avada. Administraatori profiilile juurdepääsu tõkestamiseks saab sellele määrata PIN koodi.

Juhi profiil (B)

Juhi profiil on alati määratud Piiratud juurdepääsuga gruppi. Seal pääseb ligi üksnes nendele funktsioonidele, millele juurdepääs on tagatud. Operaatori profiil peab olema aktiivne ning

administraatori profiilil peab olema PIN kood, et funktsioone saaks lukustada.

Aktiivse profiili muutmise



(A)



(B)



(C)

PC28702—UN—25AUG22

A—Nupp Muuda profiili
B—Redigeerimisnupp
C—Nupp Vaata

Valige nupp Muuda profiili (A) ning valige nimekirjast profiil.

MÄRKUS: Kui administraatori profiili jaoks on loodud PIN kood, siis tuleb see sisestada enne, kui lülitada ümber juhi profiilist administraatori profiiliks.

Lisa/muuda PIN

Valige Administraatori profiilil nupp Redigeeri (B). Valige nupp Lisa/muuda PIN.

ct47125,1663953810525-21-26SEP22

Juurdepääsurühmad

Konkreetses rühma juurdepääsuõiguste seadistamiseks, kuvamiseks või muutmiseks kasutage Juurdepääsurühmasid.

Täisjuurdepääsurühm

Täisjuurdepääsuga rühmal on ligipääs kõikidele funktsioonidele. Täisjuurdepääsurühma ei saa redigeerida.

Piiratud juurdepääsu rühm

Administraator võib piiratud juurdepääsuga rühmale anda ligipääsu ainult teatud funktsioonidele. Piiratud juurdepääsu rühma saab redigeerida üksnes siis, kui aktiivne profiil on administraatori profiil.

Muuda pääsuõiguseid



(A)



(B)

PC28703—UN—25AUG22

A—Ikoon Avatud
B—Ikoon Lukustatud

Kui ühtegi funktsiooni pole lukustatud, siis on nimekirja rakenduste kõrval "Ükski pole lukustatud". Kui esineb lukustatud funktsioone, siis on need kirjas rakenduse nime all ning seal on luku ikoon.

Valige rakendus, et see esile tõsta ja seejärel valige redigeerimisnupp.

Leht Muuda pääsuõigused kuvab lukustatud ja lukustamata funktsioonide loendi, kus saate iga funktsiooni lukustada või avada. Juurdepääsurühmades tehtud muudatused salvestatakse, kui lehe sulgete.

AL70325,000057B-21-26SEP22

Paigutuse haldur

Paigutushaldur



Paigutushaldur

PC28704—UN—25AUG22

Paigutuse halduriga saab luua ja muuta tööaknaid ning kiirvalikute riba, et esilehelt pääseks ligi olulisele teabele ja funktsioonidele.

Tööaknad koosnevad moodulitest või plokkidest, kus on teave ja nupud. Tööakna mooduleid saab lisada, eemaldada ja ümber korraldada.

Tööaknad on rühmitatud tööakna kogumiteks. Tööakna kogumeid saab luua konkreetse töö jaoks (istutamine või mullaharimine) või vastavalt eri juhtide eelistustele.

Tööaknaid saab luua ja salvestada piiramatul hulgal. Luua saab piiramatu arvu tööakende kogumeid, mis sisaldavad kuni kümme tööakent kogumi kohta.

Kohandatud tööaknaid saab importida sama suurusega 4. põlvkonna ekraanide vahel. Imporditud tööaknad on saadaval vahekaardil Kõik tööaknad.

Paigutushalduri valimine

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Rakendused.
3. Valige rakendus Paigutusehaldur.

AL70325.0000617-21-27SEP22

Tööaknate kogumid



Tööaknate kogumid

PC15336—UN—10JUL13

Tööakna kogumid koosnevad kuni kümnest ühe toiminguga jaoks, nt istutamine või mullaharimine, ühte rühma koondatud tööaknast. Esilehel tööakende sirvimisel kuvatakse ainult aktiivse tööakna kogumi lehed.

Valige tööakende kogum ja kuvage tööakende kogumi muutmise leht.

Lisa tööakende kogum

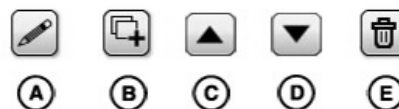


PC28705—UN—25AUG22

A—Uue kogumi loomine
B—Aktiivse kogumi muutmine

Uue tööakna kogumi loomiseks valige nupp Loo uus komplekt (A). Olemas oleva tööakna kogumine vahetamiseks valige nupp Muuda aktiivset kogumit (B).

Tööakende muutmine tööakende kogumis



PC28706—UN—25AUG22

A—Redigeerimisnupp
B—Kopeerimisnupp
C—Nupp Üles
D—Nupp Alla
E—Eemaldamise nupp

Valige üks tööaken, et kuvada rida nuppe, millega seda tööakent redigeerida.

Valige nupp Redigeeri (A), et muuta tööakna mooduleid.

Samade moodulitega uue tööakna loomiseks valige kopeerimisnupp (B).

Tööakende järjekorra muutmiseks valige nupud Üles ja Alla (C ja D). Tööakende järjekorda kasutatakse esilehel nende sirvimisel.

Tööakende kogumist tööakna eemaldamiseks valige nupp Eemalda (E). Tööaken eemaldatakse tööakende kogumist, aga see on loendis Kõik tööaknad ikka saadaval.

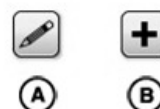
MÄRKUS: Kui tööakende kogumis on ainult üks tööaken, noppu Eemalda ei kuvata.

AL70325.000060B-21-27SEP22

Muuda tööakende kogumeid

Muutke tööakna kogumi nime, määratud otseteed või lisage sinna tööaknaid.

Tööakna nimi



PC28707—UN—25AUG22

A—Redigeerimisnupp
B—Täiendavate tööakende kaasamise nupp

Igal tööaknal peab olema oma unikaalne nimi. Tööakna kogumine nime andmiseks või antud nime muutmiseks valige redigeerimisnupp (A).

Tööakende kogumile määratud otseteeriba lisamiseks või muutmiseks valige redigeerimisnupp.

Tööakende kogumisse olemas oleva tööakna lisamiseks valige täiendavate tööakende kaasamise nupp (B).

AL70325,0000618-21-27SEP22

Otseteeriba

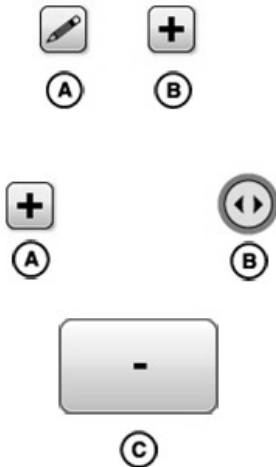


PC23265—UN—31OCT16

Otseteeriba

Otseteeriba on kiirnuppude kogum, mis kuvavad olekuteavet ja pakuvad kiiret juurdepääsu rakenduste funktsioonidele. Otseteeribal kuvatakse kuni üheksa otsetee nuppu.

Kasutage otseteeribade vahekaarti, et otseteeriba valida, muuta või koostada. Otseteeriba saab eksportida failihalduri kaudu.



PC28707—UN—25AUG22

A—Nupp Loo uus otsetee
B—Nupp Liiguta otseteed
C—Nupp Eemalda otsetee

Otsetee valikute riba muutmine

Otsetee nuppe saab ribale lisada, eemaldada ja seal ümber korraldada.

MÄRKUS: Otseteeribale saab paigaldada vaid ühe samasuguse otsetee ikooni.

Uue otseteeriba loomiseks valige nupp Loo uus otsetee (A) ja valige sobiva sisuga rakendused. Leidke loendist

otsetee, mis sooritab soovitud funktsiooni, seejärel valige nupp Lisa.

Kui see on otseteeribale lisatud, valige otsetee, et see esile tõsta. Vajutage nuppu Liiguta otseteed (B) ja teisaldage see vabasse kohta.

Otsetee eemaldamiseks tõstke see esile ja valige nupp Eemalda otsetee (C).

AL70325,000060E-21-27SEP22

Kõik tööaknad



PC15340—UN—10JUL13

Kõik tööaknad

MÄRKUS: Tööaknaid saab importida ja eksportida failihalduri rakendusega.

Vahekaardil Kõik tööaknad kuvatakse kõik ekraanil loodud tööaknad. Sellel vahekaardil on toodud nii aktiivses kogumis sisalduvad tööaknad kui ka muudes tööakende kogumites kasutatavad tööaknad.

Tööakna redigeerimine



PC28709—UN—25AUG22

A—Redigeerimisnupp
B—Kopeerimisnupp
C—Eemaldamise nupp

Valige üks tööaken, et kuvada rida nuppe, millega seda tööakent redigeerida.

Valige nupp Redigeeri (A), et muuta tööakna mooduleid.

Samade moodulitega uue tööakna loomiseks valige kopeerimisnupp (B).

Ekraanilt tööakna kustutamiseks valige eemaldamisnupp (C). Nii eemaldatakse tööaken ekraanist ja aktiivsest kogumist jäädavalt.

MÄRKUS: Eemaldamisnuppu ei kuvata, kui valida tehase vaikimisi tööaken.

Loo uus tööaken



PC28710—UN—25AUG22

Nupp Loo uus tööaken

Uue tööakna loomiseks valige nupp Loo uus tööaken.

AL70325,000060C-21-27SEP22

Tööakende lisamine, redigeerimine või dubleerimine

Töölehtede lisamiseks, redigeerimiseks või dubleerimiseks kuvatakse sama liides. Uus tööaken on tühi, aga dublikaadil või redigeeritava tööaknal on juba mooduleid.

Tööakna nimi



A—Redigeerimisnupp
B—Nupp Lisa moodul

PC28707—UN—25AUG22

Igal tööaknal peab olema oma unikaalne nimi. Valige nupp Redigeeri (A), et tööaknale nimi anda või seda muuta.

Lisa moodul

Valige nupp Lisa moodul (B) ning valige sobiva sisuga rakendus. Valige nimekirjast soovitud teabega moodul ja vajutage nuppu Lisa.

MÄRKUS: Tööaknale saab asetada sama mooduli ainult üks kord.

MÄRKUS: Ruumi täitmisel alustage suuremate moodulitega ning seejärel väiksematega.

Iga mooduli jaoks vajaliku ruumi kindlaksmääramiseks kasutage koordinaatvõrku.

Moodulite ümberpaigutamine



Mooduli liigutamine

PC28712—UN—25AUG22

Kui moodul on tööaknale lisatud, siis valige see, et see aktiivseks muutuks. Vajutage moodulit ning nihutage see tühjale kohale.

Mooduli eemaldamine



PC28711—UN—25AUG22

Nupp Eemalda moodul

Valige moodul, et see aktiivseks muuta, ning valige nupp Eemalda.

cl47125,1663959646625-21-27SEP22

Esilehel tööakende vahel liikumine



PC17357—UN—03DEC13



PC17358—UN—03DEC13

A—Tiitliriba
B—Järgmise ja eelmise tööakna nupud
C—Sõrmega nipsamine

Kui aktiivses tööakende kogumis on mitu tööakent, siis on esilehel kuvatava tööakna valimiseks mitu viisi.

Tiitliriba (A)

Valige esilehe ülaosast tiitliriba, et kuvada aktiivsete tööakende kogumis olevad tööaknad. Valige vaatamiseks tööaken, koostage uus tööaken, muutke tööakende kogumit või valige vaatamiseks muu tööakende kogum.

Järgmise ja eelmise tööakna nupud (B)

Tööakende vahel liikumiseks valige vasak või parem nool.

Sõrmega libistamine (C)

Tööakende vahel liikumiseks libistage sõrmega üle ekraani vasakule või paremale.

Navigeerimisriba otsetee nupp



PC17359—UN—03DEC13

D—Navigeerimisriba otsetee nupp

Valige ekraani all CommandCenteri navigeerimisribal paremnool (D).

ch177nn,1685616646910-21-01JUN23

Settings Manager

Settings Manager



Sätetehaldur

PC28715—UN—25AUG22

Sätetehalduri abil saab laadida, redigeerida või salvestada masina konfiguratsioone ja tööseadise sätteid. Salvestatud konfiguratsioonide abil saab hõlpsalt taastada sätteid, mida masin ja tööseadis töötamiseks kasutavad.

Liikumine rakendusele Sätete haldur

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Rakendused.
3. Valige rakendus Settings Manager.

Salvestatud konfiguratsioone saab importida ja eksportida failihalduri abil.

Konfiguratsioonide importimine ja eksportimine on piiratud järgnevaga.

- Profiili nimi
- Tööaknad
- iTECi sätteid
- John Deere'i ISOBUS-i järelveetava pritsi sätteid

ch177nn,1685616681655-21-01JUN23

Seadmehaldur

Seadmehaldur



Seadmehaldur

PC28716—UN—25AUG22

Masina ja tööseadise profiili sätete sisestamiseks avage rakendus Seadmehaldur. Masina profiiliga seonduvad sätted on olulised ettevõtte John Deere täppispõlluharimise rakenduste õigeks toimimiseks, nt AutoTrac, sektsioonide juhtimine ja tööandmete kaardid.

Seadmehalduri avamine

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Rakendused.
3. Valige rakendus Seadmehaldur.

AL70325,000054E-21-25APR23

Masina profiil

Üldised seaded

Kui ekraan tuvastab masina, siis osa teabest paneb paika masina juhtplokk automaatselt.

Teatud tüüpi masinate konkreetset sätteid kuvatakse vaid nende olemasolul.

MÄRKUS: Mõned mõõtmised kehtivad üksnes teatud tüüpi masinatele.

GPSi nihked

MÄRKUS: Mitme tööseadise korral kasutatakse vaid esimese tööseadise külgnihet.

Kaardistamise, dokumenteerimise ja sektsioonide juhtimise vigade vältimiseks kombineerige kõikide tööseadiste külgnihted ja sisestage see väärtus esimese tööseadise jaoks. Nt kui esimene tööseadis jääb 5,1 cm (2 in) paremale ja teine tööseadis jääb 2,5 cm (1 in) vasakule, sisestage 1,3 cm (0.5 in) paremale.

• GPSi külgsuunaline hälve

- Külgsuunaline kaugus (vasakul või paremal) masina keskjoone ja GPS-vastuvõtja keskpunkti vahel. See väärtus on enamasti 0.0, juhul kui GPS-vastuvõtja ei ole masina keskjoonest vasakul või paremal nihkes.

• GPS-i pikisuunaline nihe

- Joonkaugus GPS-vastuvõtja keskpunktist masinal oleva punktini.

GPS-i joonkauguse nihke mõõt oleneb masina tüübist. Nihete mõõtmise kohta saate teavet elektroonilisest spikrist.

• GPS-i kõrgus

- GPS vastuvõtja kaugus maapinnast.

Ühenduse nihe

- Ühenduspunkt on koht, kus tööseadis ühendub masinaga. Ühenduse nihe on kauguse mõõt ühenduspunkti ja masinal oleva punkti vahel.

Ühenduse nihke mõõt oleneb masina tüübist. Nihete mõõtmise kohta saate teavet elektroonilisest spikrist.

Profiili tehasesätete taastamine

MÄRKUS: Üksnes ekraani tuvastatud masinate profiilisätteid saab taastada vaikeseadetele.

Masina profiili vaikesätteid asuvad masina juhtplokkides. Seadistuste muudatusi säilitatakse ekraanis. Profiili tehasesätetele lähtestamiseks valige Lähtesta profiil.

Kasutage abikeskuse ekraaniabi lisateabe saamiseks seadmehalduri ja masinaprofiili kohta.

AL70325,00005DB-21-04AUG20

Tööseadise profiil

Profiili nime määrab ekraan automaatselt tuvastatava tööseadise järgi; seda ei saa salvestada. Ilma juhtplokit tööseadiste profiili nime määrab kasutaja.

Profiili sätete salvestamine

Vali nupp Salvesta, et salvestada kõikide vahekaartide seaded ja sulgeda rakendus Tööseadise profiil. Vahekaartide vahel liikumisel pole vaja nuppu Salvesta valida.

Tööseadise profiili sätteid salvestatakse ekraani koos järgmise teabega.

- Profiili nimi
- Tuvastatud tööseadise juhtploki nimi.

MÄRKUS: Konfigureeri tööseadise kontrolleri kasutamiseelsed seaded, näiteks sõidu konfiguratsioon, enne tööseadise profiili seadete konfigureerimist.

Teatud tööseadise juhtploki sätete muutmisel muutub ka nimi. See juhtub ka siis, kui muuta seadistusi väetamise ja külvamise vahel.

Profiili seadistuste automaatne tuvastamine

Kui ühendada tööseadise juhtplokk, siis mõned

tööseadise profiili seaded seadistab tööseadise juhtplokki automaatselt.

Juhtplokki esmakordsel ühendamisel kuvatakse hoiatus "Tööseadise profiil on loodud". Tööseadise edaspidisel ühendamisel tuvastatakse see nime järgi ja ekraanile laaditakse tööseadise salvestatud profiili sätted.

MÄRKUS: Kui valida "Seadista hiljem", jätkub hoiatuse kuvamine.

Kui ühendada on tundmatu tööseadis, tuleb selle jaoks profiil koostada. Tööseadise profiili loomiseks valige rakenduse Seadmehaldur nupp Lisa tööseadis.

Tuvastatud tööseadise nime vaatamiseks valige Diagnostikakeskus > vahekaart Kontrolleri diagnostika > valige tööseadise juhtplokki > vahekaart Kontrolleri teave.

Enne kasutamist kontrolli kõiki vajalikke seadeid. Tööpunkti ei seadistata automaatselt.

Ühenduse tüübid

- Ühenduse tüüp või rippsüsteem näitab tööseadise ja masina ühendust ning juhib seda, kuidas ekraan tuvastab tööseadise liikumist masina taga. Katvuskaart, dokumentatsioon ja sektsioonide juhtimine vajavad ühenduse tüübi seadistamist.

• Liigendi nihe

Teatud tööseadistel on liigendhaakesead, mis ühendatakse masina tagumise kolme punkti ühenduse külge. Selle ühenduspunkti nihet läheb tarvis tööseadise liikumise tuvastamiseks masina taga. See valik on saadaval üksnes siis, kui ühenduse tüübiks valitakse tagumine 3-punkti ühendus.

Töölaius

- Töölaius näitab, millises laiuses iga töökäiguga põllul küntakse, külvatakse, pritsitakse või koristatakse. Seda kasutatakse tööandmete kaartide ja haritud pindala arvutamiseks. Töölaius on vajalik rakenduste Roolimisabi, kaardistamine ja kogupindala jaoks.

Mõõtmed

• Külgnihe

Külgsuunaline kaugus masina keskkohast tööseadise töölaiae keskkohani. Roolimisabi ja kaardistamise rakenduste jaoks on külgsuunalise hälbe seadistused vajalikud.

MÄRKUS: Mitme tööseadise korral kasutatakse vaid esimese tööseadise külgnihet.

Kaardistamise ja dokumenteerimise vigade vältimiseks kombineerige kõikide tööseadiste külgnihked ja sisestage see väärtus esimese tööseadise jaoks. Näiteks kui esimene tööseadis jääb 5,1 cm (2 tolli) paremale ja teine tööseadis jääb 2,5 cm (1 tolli) vasakule, sisestage 1,3 cm (0,5 tolli) paremale.

• Pöördetelg

Pikisuunaline kaugus tööasendis tööseadise pöördetsentrist. Tavaliselt puudutavad selles punktis maapinda tööseadise koormust kandvad osad. Pöördetelje nihe on vajalik seadise järgimise seadimiseks kurvides. AutoTraci pöördetelje automaatika, kaardistamine ja passiivne tööseadise roolimisabi nõuavad pöördetelje seadistamist. Soovitav on pöördetelje väärtuse õige töö kinnitamine. Lisateabe saamiseks vaadake elektroonilist spikrit.

• Tööpunkt

Joonesisene kaugus ühenduspunktist toiminguteostamise punktini, näiteks seemne või toote langemine, saagi koristamine või maa harimine. Kaardistamise rakenduse jaoks on tööpunkti seadistus vajalik.

• Sektsiooni nihe (ettevõtte John Deere VT tööseadised)

Joone kaugus pöördekeskmest kuni töö toimumise punktini. Näiteks koht, kus seeme või toode maapinda lastakse, vilja koristatakse või maad haritakse. Kaardistamise rakenduse jaoks on vajalik sektsiooni nihke seadistamine.

Töö salvestamine

- Salvestamispäästikud määravad, millal kaardi salvestamine ja töömonitori koguandmed sisse või välja lülitada. Kõikidel masinatel tüüpidel ei ole kõik salvestamise päästikud kasutusel.

MÄRKUS: Käsirežiimis peab juht vajutama nuppe Salvesta või Paus, et lülitada tööandmete kaardi salvestamine sisse või välja.

Mehaaniline viivitus

- Mehaaniline viivitus on keskmine aeg, mille jooksul toode jõuab maapinnani pärast käsklust SISSE või VÄLJA. Seda võib konkreetse masina, tööseadise ja ekraani kombinatsioonist sõltuvalt olla tarvis muuta. Kaardistamise rakenduse jaoks on mehaanilise viivituse seadistus vajalik. Sätteid on sektsioonide juhtimise jõudluse jaoks kriitilise tähtsusega.

Seadmehalduri ja tööseadise profiili kohta lisateabe saamiseks kasutage abikeskuse elektroonilist spikrit.

AutoTraci roolimisabi

AutoTraci roolimisabi



AutoTraci roolimisabi

PC28717—UN—25AUG22

AutoTrac on suunatav juhtimissüsteem, mis võimaldab juhil käed roolirattalt ära võtta, kuna masin sõidab põllul ise edasi mööda loodud juhtjoont. Põlluotstel peab juht masina endiselt ümber pöörama. Jätkamispupu vajutamisel võtab AutoTrac juhtimise üle ning juhib masinat piki lähimat töökäiku.

ch177nn,1685616767892-21-01JUN23

Käitsi navigeerimine

Teavet navigeerimisradade ja igas jälgimisrežiimis töötamise kohta leiate jaotistest JUHTRAJA SEADMINE ja JÄLGIMISREŽIIM.

Pärast juhtraja loomist juhtige masin rajale. Lähim rada on esile tõstetud valge paksema joonega. Rajavea suurust näitab raja täpsuse indikaator. See arv näitab, kui kaugel on masin lähimast rajast. Viga suureneb, kuni masin jõuab kahe raja vahelisse keskpunkti. Pärast keskpunkti jõudmist hakkab vea suurus vähenema sedamööda, kuidas masin läheneb uuele rajale.

Rajanumber kuvatakse raja täpsuse indikaatori alla ning seda uuendatakse automaatselt niipea, kui jõutakse järgmise rajani. Rajanumber muutub, kui masin on poolel teel kahe raja vahel. Järgimistoonid annavad juhile märku masina lähenemisest rajale. Kohanduvad kurvid ei näita raja numbrit.

HC94949,00003A0-21-25SEP13

Üldinformatsioon

TÄHTIS: AutoTrac tugineb globaalsel positsioneerimissüsteemil (GPS), mida haldab USA valitsus, kes vastutab ainsana selle täpsuse ja korrasoleku eest. Süsteemile mõjuvad muudatused, mis võivad mõjutada kõigi GPSi seadmete täpsust ja töö kvaliteeti.

Juht peab endiselt masina eest vastutama ja iga raja lõpus pöörama. Raja lõpul see süsteem ei pööra.

AutoTraci põhisisüsteem on ette nähtud kasutamiseks mehaaniliste märgiste tegemise abivahendina. Operaator peab hindama süsteemi üldist täpsust, et selgitada välja kindlad põllutööd, mille puhul võib kasutada suunatud juhtimissüsteemi. See hindamine on vajalik, sest erinevate põllutööde jaoks vajalik täpsus

võib toimingust olenevalt erineda. AutoTrac kasutab koos GPSiga StarFire diferentsiaalparanduste võrku. Aja jooksul võivad toimuda väikesed asukohanihked.

HC94949,000039F-21-23SEP13

Navigatsiooniseaded



Seadete ikoon

PC15305—UN—19MAR13

Seadete muutmiseks valige navigeerimisrakenduse ülaosast SEADETE ikoon.

Navigeerimise pealüliti

Navigeerimise pealüliti lülitab navigeerimisrakenduse sisse või välja.

HC94949,00003AD-21-02OCT13

Pöörde prognoosija



PC17238—UN—11JUL13

Pöörde prognoosija hoitab juhti, ennustades põlluotsa ja kuvab kaardivaates kauguse põlluotsani.

Roolimisabi rakenduse täpsemate seadistuste aknas kasutage nuppu ja lülitage pöörde prognoosija sisse või välja. Kui pöörde prognoosija on sisse lülitatud, ilmub kaardile pöörde prognoosija ikoon.

Pöörde prognoosija eesmärgiks on prognoosida masina pööramispunkti ainult paralleelse raja režiimis või AutoTraci kasutamisel, kui masin on sirge raja režiimil. Pöörde prognoosija pole põlluotsa hoiatus. Pöördeprognoosid põhinevad ainult masina varasematel pööretel. Pöördepunktid määratakse ka siis, kui AutoTrac on desaktiveeritud ja suunaviga ületab 45°. Pöörde prognoosid langevad põllupiiriga kokku vaid siis, kui piir on lineaarne ja pidev või kui juht sooritab pöörde enne või pärast piiri.

Kaugus prognoositavast pöördest hakkab vähenema ja kui masin on 10 sekundi kaugusel pöördepunktist, kõlab helisignaal. Helisignaal kõlab uuesti, kui jõutud on prognoositud pööramispunkti.

Visuaalne indikaator muutub kollaseks 10 sekundit enne prognoositavat pööret ning punaseks pöördekoha ületamisel. Valge ristumisjoon märgib pöördepunkti.

Pöörde prognoosija kaardiikoon

Kui pöörde prognoosija on sisse lülitatud, kuvatakse

kaardil pöörde prognoosija ikoon. Pöörde prognoosija ikooni kasutatakse pöörde prognoosija sätete avamiseks ja pöörde prognoosija välja lülitamiseks.

Kui see on välja lülitatud, ei hoiata pöörde prognoosija juhti põlluotsa prognoosides ega kaardivaates kaugust põlluotsani kuvades. Pöörde prognoosija tuleb käsitsi roolimisabi rakenduse täpsemate seadistuste aknas tagasi sisse lülitada. Kui see on välja lülitatud, ei kuvata pöörde prognoosija sümbolit kaardil.

ch177nn,1685616786842-21-01JUN23

Järgimistoonid

Järgimistoon saab kasutada juhtimissuuna kuuldava märguandena. Juh rada paikneb masinast paremal, kostab kaks madalat tooni. Kui rada on masinast vasakul, kostab üks kõrge toon. Häire kordub, kui rajalt kõrvalekalle juhtraja suhtes on 10–40 cm (4–16 in.).

MÄRKUS: Järgimistoonid on vaikimisi sisselülitatud.

HC94949,00003AE-21-23SEP13

Töölaiuse muutmise teavitus

Lubage töölaiuse muutmise teavitus, et saaksite teate iga kord, kui muudate masina või tööseadise töölaiust.

AL70325,0000550-21-06SEP19

Roopad

Roopad on teise värviga esile tõstetud navigeerimisrajad, mis tulevad operaatorile meelde selle käigu jooksul tehtavast toimingust. Näiteks võivad roopad tuletada operaatorile meelde lülitada välja külvimasina seksioonid, et seemneid ei külvataks eelnevalt määratud radadele. Neid eelmääratud radasid saab kasutada pinnase tihendamise ja ülejäänud põllul saagi kahjustamise vältimiseks rattaradadena. Roopajoonte loomise kohta saate teavet elektroonilisest spikrist.

AL70325,0000551-21-12SEP19

Jagatud signaal

Jagatud signaal jagab masina korrigeerimissignaali tööseadise vastuvõtja ja muude masinatega, kui kasutate rakendust Machine Sync. Masinale tuleb paigaldada kõige täpsema korrigeerimissignaali vastuvõtja.

AL70325,0000552-21-24SEP19

Juhtraja valimine

Kui navigeerimisraja valimine on sisse lülitatud, siis kliendi, farmi ja põllu märkimisel valib ekraan navigeerimisraja automaatselt. Kui põllul on sellega seotud mitu juhtrada, siis valitakse aktiivse rajana juhtradade loendi esimene rada.

MÄRKUS: Kui juht valib rakendatud AutoTraci korral uue põllu, siis aktiivne rada ei muutu.

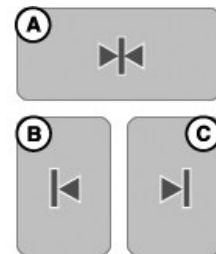
Kui valitud põllul ole seonduvaid navigeerimisradasid või juht kustutab kliendi, farmi või põllu valiku, siis kuvatakse raja nimi "---", mis tähendab aktiivse raja puudumist. Navigeerimisraja märkimiseks valige navigeerimisrakenduse avakuval Määra rada või valige põldude rakenduses klient, farm ja põld.

MÄRKUS: Navigeerimisraja valimine on vaikimisi sisse lülitatud. Kõnealuse funktsiooni vaikesäte taastatakse tehaseandmete lähtestamisel või tarkvara ümberprogrammeerimisel.

MÄRKUS: Kui juhtjoone tüübiks on Katvuse rada, siis on juhtraja valikulülitati alati sisse lülitatud.

ch177nn,1685616820674-21-01JUN23

Rajanihe



PC16665—UN—18MAR13

A—Rajanihe keskele
B—Rajanihe vasakule
C—Rajanihe paremale

Raja nihutamist kasutatakse masina asukoha korrigeerimiseks määratud rajast vasakule, paremale või raja keskele. Kasutage raja nihutamist GPS-i kõrvalekalde kompenseerimiseks.

MÄRKUS: Nihe on omane mis tahes satelliitidel põhinevale, diferentsiaalselt korrigeeritavale GPS-süsteemile.

Kui kasutate SF1, SF2 või SF3 diferentsiaalparandust (või RTK kiirvaatluse režiimi), võib rada aja jooksul või käivitamiste vahel triivida. Raja nihutamist võib kasutada GPS-i triivi kompenseerimiseks.

Raja nihe nihutab rada 0 ja kõiki selle rajaga seotud jooni. Navigeerimisjooned nihutatakse vastavalt valikule

paremale või vasakule. Juht võib ka nihutada navigeerimisjoone masina keskmesse.

Raja tsentreerimiseks masina praegusse asukohta vajutage Nihuta rada keskpunkti (A). Joone vasakule liigutamiseks valige nupp Nihuta rada vasakule (B). Joone paremale liigutamiseks valige nupp Nihuta rada paremale (C).

MÄRKUS: Raja nihutamise pealülitil lülitub sisselülitatud asendisse.

Kohanduva kurvi salvestamise ajal on raja nihutamine blokeeritud.

Suurim lubatud nihkesammu väärtus, kui AutoTrac on aktiivne, on 30 cm (12 tolli). Kui AutoTrac pole aktiivne, võib juht määrata nihke väärtuseks kuni 914 cm (360 tolli).

Rajanihet ei soovitata kasutada kohandatud kurvide korral. Nihutamine põhineb raja hetkesihil, mitte kogu raja geomeetrial. Raja nihutamine võib põhjustada raja teatud lõikude nihkumist lähemale või kaugemale soovitud suunast.

Raja nihutamine on saadaval AB-kõverate kasutamisel. (Vt jaotist AB-kõverate nihutamine.)

Summaarne nihe on nähtav üksnes sirge või ringikujulise raja muutmisel. Selgeid nihkeid saab kasutada kõikidel radadel.

Jagatud navigeerimisjoone nihked

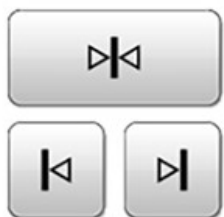
Navigeerimisjoone nihkeid jagatakse navigeerimisradade loendis. Navigeerimisjoone nihke vastuvõtmiseks valige erinev navigeerimisjoon ja seejärel valige algne navigeerimisjoon. Kuvatakse teade, et jagatud navigeerimisjoonele on rakendatud nihet.

Ühe joone nihutus

MÄRKUS: Ühe joone nihutus on saadaval vaid sirgete radade ja AB-kurvide jaoks.

Kui rakendatakse ühe joone nihutus, jääb AutoTrac aktiivseks.

MÄRKUS: Ühe joone nihutust saab kasutada vaid raja nihutamiseks kuni 30% ulatuses tehnoradade vahel sirgete radade ja 40% AB-kurvide jaoks.



Ühe joone nihutuse nupud

PC28718—UN—25AUG22

A—Rajanihe keskele
B—Rajanihe vasakule
C—Rajanihe paremale

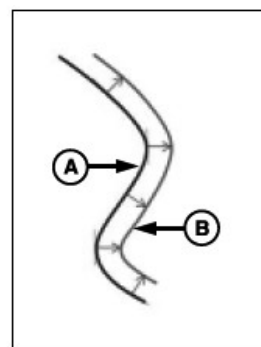
Ühe joone nihutus liigutab ühe navigeerimisjoone asukohta vasakule või paremale ilma selle ümber olevate radade asukohta või kuju mõjutamata. Pöörde lõpus või uue raja valimisel nihutus nullitakse.

Ühe joone nihutuse mooduli saab lisada tööaknasse paigutusehalduris.

ch177nn,1685616840395-21-01JUN23

AB-kurvide nihutamine

4. põlvkonna ekraan kasutab AB-kõverate nihete kuvamisel muudest roolimisabi meetoditest erinevat loogikat. Sirge joone asemel kasutavad külgnihked ja AB-kurvide radiaalnihkeid. Radiaalnihked toetavad raja igas punktis kõvera tangensiga ristiliikumist. Kõvera iga punkti nihutatakse regenereerimise ajal. Kurvi kuju ja geomeetria muutub iga nihkega.



AB-kõvera nihke näide

PC27479—UN—06SEP19

A—AB-kurv
B—Uus AB-kurv

Kui AB-kõverat (A) nihutatakse, nihutatakse uut AB-kõver (B) nihkepunktist radiaalselt. Radiaalnihe kantakse üle terve joone pikkusele. Uue AB-kõvera rajavahe ja suund põhineb algsest AB-kõveral.

MÄRKUS: Kurve muudetakse sujuvamaks iga käiguga. See võib põhjustada väikseid auke katvuses. Vajadusel saab joonesegmentide silumise roolimisabi sätetes välja lülitada.

AB-kõverate nihete importimine ja eksportimine

GreenStar 3 2630 ekraanist nihkega AB-kurvide importimisel imporditakse nihutatud jooned. Kui mõõtmised või rakendus muutuvad, ei regenereerita AB-kruvi nende muutuste alusel. Et need muutused arvesse võtta, tuleb AB-kurvi algse AB-kurvi joone alusel uuesti luua.

4. põlvkonna ekraanist pärinevad radiaalnihked ei ühildu teiste ekraanitüüpidega.

GreenStar 2 ekraanile, GreenStar 3 ekraanile või John Deere Operations Center-isse eksporditud AB-kurvid jätavad 4. põlvkonna ekraanile tagasi importimisel oma radiaalnihked alles vaid siis, kui AB-kurvi pole teisel ekraanil muudetud.

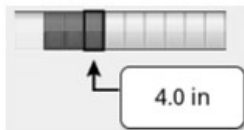
ch177nn,1685616864851-21-01JUN23

parempoolse vahemaa seoses tööseadise pöördetelje ja juhtraja nihkega.

ZIDXK1X,1750231750064-21-18JUN25

Valgusriba seaded

MÄRKUS: Valgusindikaatorit nimetatakse ka raja täpsuse indikaatoriks.



PC28719—UN—25AUG22

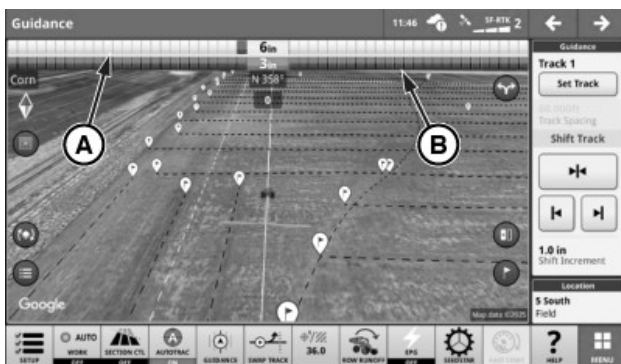
Valgusindikaatori samm suurus

Sammu suurus – kasutatakse valgusriba ühele ruudule vastava kõrvalekaldekauguse väärtuse määramiseks.

Juhtimissuund – selle valiku tegemisel tähendavad valgusriba vasakul poolel ja GreenStari valgusribal süttinud märgutuled, et masinat tuleb navigeerimisrajale suunamiseks roolida vasakule.

Rajalt kõrvalekalde suund – selle valiku tegemisel tähendavad valgusriba vasakul poolel ja GreenStari valgusribal süttinud märgutuled, et masinat tuleb navigeerimisrajale suunamiseks roolida paremale.

Tööseadise passiivse navigatsiooni valgusindikaator



PC671879—UN—24JUN25

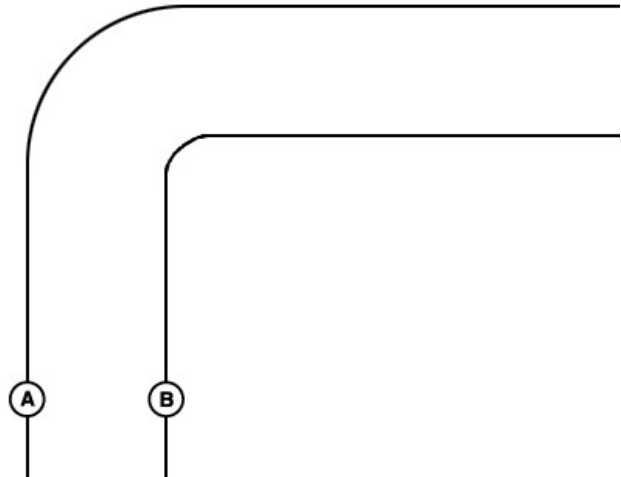
A—Masina valgusriba
B—Tööseadise valgusriba

Tööseadise passiivse navigatsiooni korral lisab ekraan teise valgusriba.

Masina valgusriba (A) – kuvab, kui kaugel masin navigeerimisrajast vasakul või paremal asub.

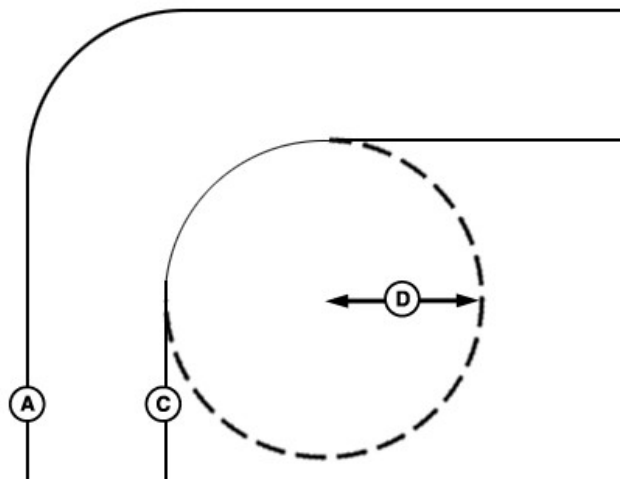
Tööseadise valgusriba (B) – kuvab vasak- või

Kurvilise raja seaded



PC9529—UN—27OCT06

Sujuvad järsud pöörded VÄLJAS



PC9530—UN—27OCT06

Sujuvad järsud pöörded SEES

A—Eelmine töökäik
B—Järgmine töökäik – sujuvad järsud pöörded väljas
C—Järgmine töökäik – sujuvad järsud pöörded sees
D—Pöörde raadius maapinnal asuva tööseadisega

Sujuvad järsud pöörded – kui sujuvad järsud pöörded on lubatud, silub süsteem liiga järsuks muutunud rada automaatselt.

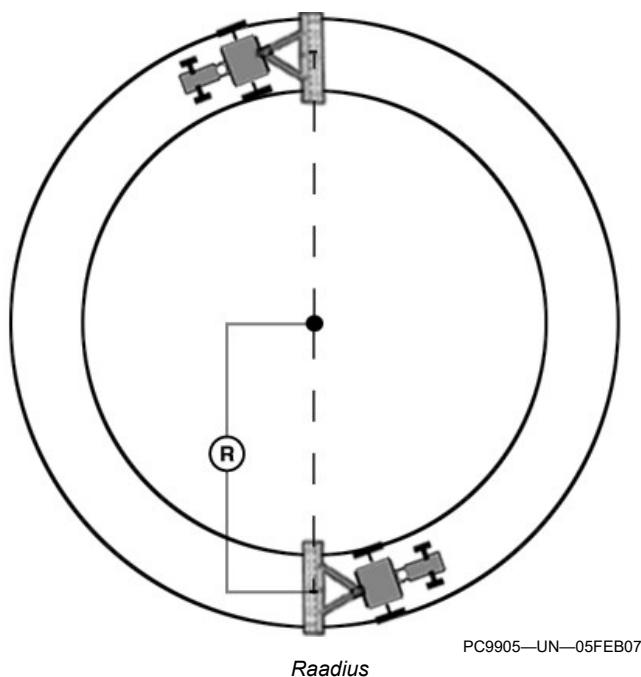
Kurvi salvestamise käivitamine – kohanduva kurvi raja salvestamiseks saab käivitada kolmel viisil. Käitsi salvestamine, AutoTraci režiim ja töö oleku režiim.

MÄRKUS: Kui on vaja suunda muuta, on soovitatav salvestamine peatada. Tagurdamise ajal salvestamine võib põhjustada vigase juhtraja loomist.

- 1. Käsitsi salvestamine.** Salvestamine algab alles siis, kui juht vajutab salvestamisnuppu. Selles režiimis ei kasutata automaatseid päästikuid.
- 2. AutoTraci režiim.** Salvestamine algab automaatselt, kui AutoTrac on projitseeritud joonel sisse lülitatud, ning lõpeb, kui AutoTrac välja lülitatakse. Salvestamisnuppu saab endiselt kasutada salvestamise käsitsi käivitamiseks või peatamiseks selles režiimis.
- 3. Töö oleku režiim.** Salvestamine on seotud töö salvestamise olekuga. Kui „Töö salvestamine“ on sisse lülitatud ja tehakse aktiivselt tööd, algab kohanduv kurvi salvestamine. See peatub automaatselt, kui „Töö salvestamine“ välja lülitatakse.

AB-kurvi salvestatud pikendused – sirgjoonelised pikendused saab lisada AB-kurvi algusesse ja lõppu. Luuakse 90 m pikendus (300 jalga). Sätte sisselülitamine ei lisa pikendusi varem salvestatud AB-kurvidele.

MÄRKUS: Joonte ristumise vältimiseks võib olla vajalik pikenduste väljalülitamine. Joonte ristumisel võib ülejäänud kõverate loomine nurjuda.



R—Tööseadise pöörderaadius

Maapinnal asuva tööseadise pöörderaadius – vähim pöörderaadius, mida maapinnal asuv tööseadis saab teha.

Suurem pöörderaadius maapinnal asuva tööseadisega tagab sujuvamad pöörded. Väiksem pöörderaadius maapinnal asuva tööseadisega tagab järsemad pöörded. Seda väärtust kasutatakse ka järeleventavate tööseadisteta masinatel.

MÄRKUS: Veenduge, et maapinnas asuva tööseadise pöörderaadiuseks oleks sisestatud realistlik väärtus vastavalt kasutatava tööseadise suurusele.

ZIDXK1X, 1750229032945-21-26JUN25

Ringraja sätted



Kaugus keskpunktini

PC20395—UN—08DEC14

Kaugus pöördetelje keskpunktini – ringi keskpunkti keskkoha ja praeguse asukoha vahemaa. Kuvatakse vahemaa kuni 1609 m (5280 ft). Nupu nägemiseks navigeerimiskaardil lülitage säte sisse.

CZ76372,0000739-21-08DEC14

Rajavahe

MÄRKUS: Kui masin asub rajast 0 rohkem kui 16 km (10 mi) eemal, on roolimisabi joonte täpsus vähendatud.

Rajavahet kasutatakse navigeerimises ja see näitab kui kaugel on iga rada eelmisest. Rajavahe sarnaneb töölaiausele, aga rajavahet kasutatakse ainult navigeerimiseks ja need kaks väärtust on teineteisest sõltumatud.

Töökäikude vahelise realaiause säilitamiseks seadistage rajavahe töölaiausega võrdseks. Kattuvuse tagamiseks mullaharimisel või pritsimisel ning GPSi triiviga arvestamiseks võite valida rajavahe natuke väiksema kui töölaiause.

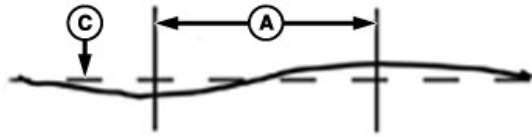
AL70325,00005DC-21-23JUL20

Juhtimistundlikkus

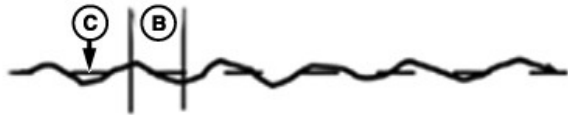
Juhtimistundlikkus korrigeerib AutoTraci roolimisüsteemi jõulisust. Suur juhtimistundlikkus tähendab jõulisemat juhtimist. See aitab süsteemil toime tulla rasketes käsijuhtimise tingimustes, näiteks suure tõmbekoormusega integreeritud seadmestiku korral. Väike juhtimistundlikkus on vähem jõuline, et süsteem suudaks toime tulla väiksemate tõmbekoormuste ja suuremate kiirustega.

Sisestage väärtus vahemikust 50 kuni 200.

Vaikeväärtus on 70. Väärtust võib muuta olenevalt roolikontrollerist



PC17128—UN—18JUN13



PC17129—UN—18JUN13

A—10-sekundiline intervall
B—1-sekundiline intervall
C—Rajast kõrvalekalde muster

- Liiga väike. Kui juhtimistundlikkus on liiga väike, tekib ekraanile kergelt looklev joon, mis näitab rajaviga. Sellel rajalt kõrvalekalde mustri (C) kulub küljelt küljele liikumiseks ligikaudu kümme sekundit (A). Kui aset leiab liiga suur rajaviga, suurendage juhtimistundlikkust väikeste sammudena, kuni saavutate soovitud täpsuse.
- Liiga suur. Juhtimistundlikkuse seadmine kõrgeimale tundlikkusele ei anna tulemuseks maksimaalset järgimistäpsust. Kui juhtimistundlikkus on liiga suur, võib täheldada liigset esirataste liikumist, mis omakorda vähendab täpsust ning põhjustab asjatut esitelje komponentide kulumist. Väga suure tundlikkuse korral võib masina liikumine muutuda nii suureks, et juhtimistundlikkus seatakse hetkeks vaikesetemele. Jälgitav rataste liikumine liiga suure agressiivsuse määramisel leiab aset 1-sekundiliste intervallidega küljelt küljele, nagu näidatud JOONISEL B. Kui täheldate rataste liigset liikumist, vähendage juhtimistundlikkust, kuni saavutate soovitud tulemuse.

MÄRKUS: Hetkeline rajaviga rööpa või vao ületamisel või seadmestiku koormuse muutumisel on loomulik. Õige rooli tundlikkuse reguleerimine aitab rajaviga minimeerida.

Lisateavet rooli juhtimistundlikkuse kohta vaadake abikeskuse ekraanispikrist.

HC94949,0000377-21-26SEP13

Juhtraja seadmine



PC28720—UN—25AUG22

A—Raja määramise nupp
B—Juhtraja lisamine
C—Juhtrdade filtreerimine/sortimine

1. Valige navigeerimise pealehelt Raja määramine.
2. Valige navigeerimisradade loendist olemasolev joon või looge uus navigeerimisjoon.

Lisateavet erinevate juhtrdade loomise kohta vaadake abikeskuse ekraanispikrist.

HC94949,00003B0-21-24MAY24

Juhendatud rajaotsing

MÄRKUS: Juhendatud rajaotsingu jaoks on vaja 2.0 juhtplokki. Kontrollige juhtplokki tüüpi diagnostikakeskuse rakenduse süsteemi diagnostika vahekaardil AutoTraci seisundi lehel.

MÄRKUS: Juhendatud rajaotsing pole kõikidel masinatel kasutatav.

Juhendatud jooneotsing kuvab valge punktiirjoone, millega tähistatakse kõige tõhusamat teed masina suunamiseks roolimisabi joonele. Teekond juhtrajani määratakse jätkamislüliti vajutamisel kehtiva kiiruse, masina asukoha, rattanurga ja suuna järgi. Punktiirjoont uuendatakse pidevalt, kui masin liigub ja AutoTrac on olekus Konfigureeritud (2/4 sektordiagrammist) või Aktiivne (3/4 sektordiagrammist). Kui masin hangib roolimisabi joone, punktiirjoon kaob.

MÄRKUS: Juhendatud rajaotsing ei toimi, kui sisse on lülitatud tagurdamiskäik.

ch177nn,1685616932700-21-01JUN23

Sirge rada



Sirge rada

PC28721—UN—25AUG22

Sirge raja režiim aitab operaatoril sõita mööda sirgeid paralleelseid radu, kasutades ekraani ning helitoone operaatori hoiatamiseks, kui masin on rajast kõrvale kaldunud.

Sirge raja režiimis saab juht luua mitmete erinevate rada 0 seadete abil põllule algse sirge raja. Pärast raja 0 (referentsrada) määramist koostatakse põllu kõik töökäigud. Iga töökäik genereeritakse algselt läbitud töökäigu alusel, et takistada juhtimisvigade levimist tervele põllule. Genereeritud töökäike saab kasutada paralleeljärgimise või AutoTraci kasutamiseks.

Raja 0 määratlusviisid.

- A + B – raja 0 määramine toimub seda masinaga läbi sõites.
- A + Auto B – raja 0 määramine toimub seda masinaga läbi sõites.
- A + suund – raja 0 määramine toimub masina juhtimisega punkti A ja eelmääratud suunaväärtuse sisestamisega.
- Laius/pikkus – raja 0 määramine toimub eelmääratud laius- ja pikkusväärtuse sisestamisega punkti A ja B jaoks.
- Laius/pikkus + suund – raja 0 määramine toimub eelmääratud laius- ja pikkusväärtuse sisestamisega punkti A ja B jaoks ning eelmääratud suunaväärtuse sisestamisega.
- Masinaga juurdepääsu A + B – raja 0 määramine toimub seda masinaga läbi sõites.
- Masinaga juurdepääsu A + suund – raja 0 määramine toimub masina juhtimisega punkti A ja eelmääratud suunaväärtuse sisestamisega.
- Masinaga juurdepääsu laius/pikkus + suund – raja 0 määramine toimub eelmääratud laius- ja pikkusväärtuse sisestamisega punkti A ja B jaoks ning eelmääratud suunaväärtuse sisestamisega.

MÄRKUS: Raja 0 võib määrata töö käigus (nt istutamise ajal), kuid sellisel juhul pole navigeerimisraja loomise ajal mõned nupud saadaval.

Masina juurdepääs

Masinaga juurdepääs on sirge raja meetod, mida kasutatakse töökäikude vahele põlluteede sisestamiseks.

Suund

MÄRKUS: Raja suuna muudatused on saadaval üksnes sirgete radadega, mis on loodud meetoditega A + suund või laius/pikkus + suund.

Selle väärtuse igal muutmisel salvestatakse uus suunateave olemasolevale rajale. Kui andmed eksporditakse teenusesse John Deere Operations Center pärast suuna muutmist, siis asendatakse teenuses Operations Center olemasolev suund muudetud suunaga.

Juhtrea arvutamise meetod

Juhtraja arvutamise vaikemeetod on John Deere'i meetod. Navigeerimisjoone arvutamise muud meetodid on järgmised.

- Muu kui John Deere 1 – kasutab BeeLine'i arvutusmeetodit.
- Muu kui John Deere 2 – kasutab Trimble'i arvutusmeetodit.

MÄRKUS: Navigeerimisjooned saab teisele kasutajale edastada funktsiooni In-Fieldi andmete jagamine või seadistusfailide kaudu, kasutades USB-seadet või traadita andmeedastust.

Seda funktsiooni toetatakse vaid uute sirgete juhtrajade loomisel. Toetatud on kõik uue sirge raja loomise meetodid, aga meetod A + B on soovitatav uute juhtrajade loomisel, mis põhinevad viljaridadel või peenardel, mis on varem tehtud konkureeriva süsteemi abil. Konkureeriva süsteemiga sama meetodi A+ suund kasutamine ei anna soovitud tulemust.

Lisateavet sirgete radade loomise kohta vaadake abikeskuse elektroonilisest spikrist.

Duplikaatrada

Duplikaatrada on aktiivse navigeerimisraja koopia.

Uue duplikaatraja vaikenimi on originaalraja nimi ja (1). Rajanime muutmiseks valige rajanime sisestuskast. Uus rada võib olla masina keskel või nihutatud vasakule või paremale.

Kui originaalrada loodi A + suund või laius/pikkus + suund meetodi järgi, siis saab uue raja suunda muuta sisestuskastiga Suund.

ch177nn,1740731168324-21-28FEB25

Quick Line



PC28722—UN—25AUG22

Quick Line'i kiirklahv

Quick Line võimaldab töölehel luua navigeerimisraja minimaalsete nupuvajutustega. Rajale antakse automaatselt nimetus ilma seadistusteabeta.

Quick Line'i salvestamiseks avage esmalt navigeerimisradade loend, vajutage seejärel redigeerimisnuppu ning nimetage rada ümber.

Quick Line'i meetodid

- Quick Line-autom. B – loob automaatselt B-punkti pärast 15 m (49.2 ft) läbimist.
- Quick Line-A+B – A+B navigeerimisraja käsitsi loomine.

Otseteeribale Quick Line - automaatne B või Quick Line - A+B otsetee klahvi lisamiseks kasutage paigutuse haldurit.

AL70325,000050D-21-27SEP22

Juhtimine sirgel rajal

Sirge raja režiimis töötamisel ei ole vaja läbida radu kindlas järjekorras. Lähim rada on esile tõstetud valge paksema joonega.

Rajanumber kuvatakse raja täpsuse indikaatori all ning seda uuendatakse automaatselt niipea, kui jõutakse järgmise rajani. Rajanumber näitab ridade arvu, millele järgneb raja 0 suund. Raja suunda näidatakse raja 0 suhtes (põhi, lõuna, ida või lääts). Rajanumber muutub, kui masin on poolel teel kahe raja vahel.

Rajavea suurust näitab raja täpsuse indikaator. Rajast kõrvalekalde arv näitab, kui kaugel on masin lähimast rajast. Viga suureneb, kuni masin jõuab kahe raja vahelisse keskpunkti. Pärast keskpunkti jõudmist hakkab vea suurus vähenema sedamööda, kuidas masin läheneb uuele rajale.

Pöördeprognoosija kasutamisel näidatakse töökäigu lõpuni jäävat kaugust navigatsioonivaate ülaoasas paremal. Kaugus prognoositavast pöördest hakkab vähenema ja kui masin on 10 sekundi kaugusel pöördepunktist, kõlab helisignaali, mida korratakse, kui masin jõuab prognoositavasse pöördepunkti.

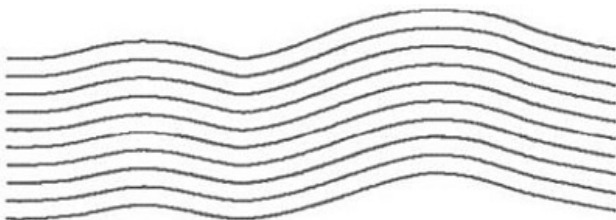
CZ76372,0000737-21-08DEC14

AB-kõverad



AB-kõverad

PC28723—UN—25AUG22



PC9028—UN—16APR06

AB-kõvera funktsioon lubab operaatoril sõita põllul

kurvilist rada kahe punkti (algus- ja lõpp-punkt) vahel. Uued paralleelsed rajad luuakse esialgselt sõidetud raja alusel. Iga töökäik genereeritakse algselt läbitud töökäigu alusel, et takistada juhtimisvigade levimist tervele põllule. Töökäigud ei ole algse töökäigu identsed koopiad. Töökäigu kõverus muutub, et vähendada kahe töökäigu vahelist viga.

MÄRKUS: Lisateavet süsteemi kohandamisest optimaalse jõudluse saavutamiseks vaadake jaotisest Kaarja raja seaded.

Algne salvestatud AB-kõver peab sobimiseks olema vähemalt 3 m (10 ft) pikkune.

AB-kõvera (raja 0) salvestamisel luuakse kümme täiendavat rada (viis töökäiku raja 0 mõlemale küljele). Kui masin möödub viiendast rajale 0 järgnevast rajast, genereeritakse selles suunas kümme lisarada. Kui masin möödub viimasest ekraanil kuvatud töökäigust, jätkab süsteem täiendavate töökäikude genereerimist. Masin peab olema lähemal kui 400 m (0.25 mi) viimasele genereeritud joonele, et süsteem jätkaks kaarjate radade loomist. Kui masin paikneb nimetatud piirkaugusest väljaspool, võib ekraanil kuvatava tee genereerimiseks kuluda mitu minutit. Sel ajavahemikul on ekraanile kuvatud teade "Kõverate arvutamine".

MÄRKUS: AB-kõverate režiimis on võimalik töökäiku vahele jätta.

Töökäigud ei ole algse töökäigu identsed koopiad. Töökäigu kõverus muutub, et säilitada kahe töökäigu vahelist viga. Iga järgmise töökäiguga muutub nende kuju kumeramaks või nõgusamaks.

MÄRKUS: AB-kõvera rajarežiimis võidakse kuvada järsu kurvi ja rajalõpu teateid.

AB-kõvera rajad luuakse 91 m (300 ft) pikkuse sirge pikendusena, mis lisatakse tegeliku salvestatud raja lõppu. Joonepikendused pikenevad enne ja pärast salvestatud joont masinani või raja jätkamiseni.

Raja nihutamisel kohandatakse praegust rada ning selle kummalegi poole tekitatakse viis rada. AB kurvi saab kasutada pärast esmaste radade loomist. Lisaradasid luuakse töö käigus. AB-kõverate liigutamiseks ja regenereerimiseks kasutage vasaku ja parema nihke nuppe.

Lisateavet AB-kõveratega radade loomise kohta vaadake ekraanispikrist.

Duplikaatrada

Duplikaatrada on aktiivse navigeerimisraja koopia.

Uue duplikaatraja vaikenimi on originaalraja nimi ja (1). Rajanime muutmiseks valige rajanime sisestuskast. Uus rada võib olla masina keskel või nihutatud vasakule või paremale.

ch177nn,1740731212961-21-28FEB25

Juhtimine AB-kõverale

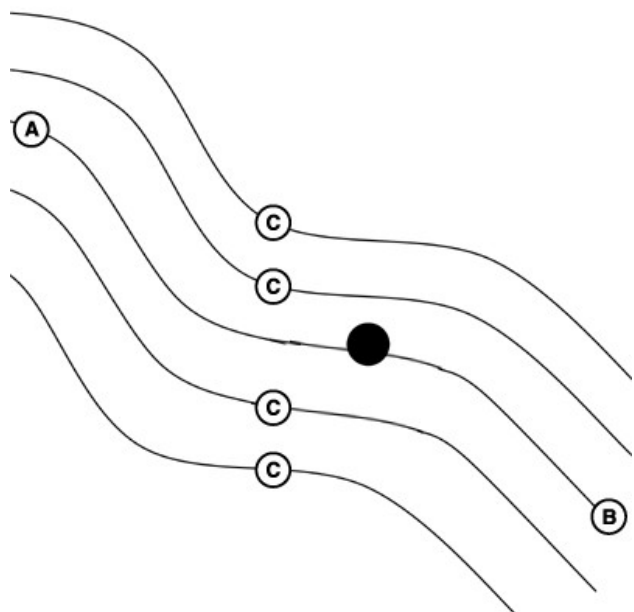
Lähim rada on esile tõstetud valge paksema joonega.

Rajanumber kuvatakse raja täpsuse indikaatori all ning seda uuendatakse automaatselt niipea, kui jõutakse järgmise rajani. Rajanumber näitab ridade arvu, millele järgneb raja 0 suund. Raja suunda näidatakse raja 0 suhtes (põhi, lõuna, ida või lääts). Rajanumber muutub, kui masin on poolel teel kahe raja vahel.

Rajavea suurust näitab raja täpsuse indikaator. Rajast kõrvalekalde arv näitab, kui kaugel on masin lähimast rajast. Viga suureneb, kuni masin jõuab kahe raja vahelisse keskpunkti. Pärast keskpunkti jõudmist hakkab viga suurus vähenema sedamööda, kuidas masin läheneb uuele rajale.

CZ76372,0000736-21-08DEC14

Sirge raja salvestamine või ümber takistuste navigeerimine



PC9030C—UN—27OCT06

Navigeerimine ümber takistuste



PC15310—UN—09APR13

Kõvera joone ja sirge joone nupud

A—Punkt A
B—Punkt B
C—Raja 0 alusel genereeritud teekonnad
D—Kõver löik

E—Sirge löik

1. Alustage AB-kõverate salvestamist
2. Kui soovite salvestada sirge raja, valige sirge löigu nupp.

MÄRKUS: Kui sirge löigu nupp on alla vajutatud, "hüppab" sirge löik, kuni vajutatakse alla kõvera löigu nupp või vajutatakse raja lõpetamise nuppu.

3. Sirge joone salvestamise lõpetamiseks ja kõvera raja salvestamiseks vajutage kõvera joone nuppu.

Sellest on abi pika sirge rajalöigu või ümber takistuste sõitmise puhul.

Kõvera ja sirge löigu nuppe saab salvestamise ajal kasutada olenevalt vajadusest.

HC94949,00003C3-21-13SEP13

Kohanduvad kurvid



PC28725—UN—30AUG22

Kohanduvad kurvid

MÄRKUS: Vt lisateavet süsteemi jõudluse optimeerimiseks. (Vaadake selle peatüki osa Kurvilise raja seadistused.)

Kohanduv kurviline rada võimaldab juhil salvestada käsitsi sõidetud kurvilise raja. Kui esimene kurviline töökäik on salvestatud ja masin on ümber pööratud, kuvatakse genereeritud rada ja juht võib kasutada paralleeljärgimist või rakendada funktsiooni AutoTrac.

Pärast esimese töökäigu läbimist luuakse iga järgmine töökäik eelmisena läbitud töökäigu alusel, et takistada juhtimisvigate levimist tervele põllule.

MÄRKUS: Töökäigu vahelejätmine võimaldab juhil korrata viimast töökäiku või järgmise töökäigu vahele jätta. Töökäigu vahelejätmine ei ole võimalik kohanduvate kurvide režiimis.

Loodud töökäigud ei ole algse töökäigu identsed koopiad. Töökäigu kõverus muutub, et säilitada kahe töökäigu vahelist täpsust. Vajaduse korral saab juht kurvilist rada põllu suvalises kohas muuta. Selleks tuleb masin lihtsalt loodud rajalt kõrvale juhtida.

MÄRKUS: Kohanduva kurvi rajal olles võivad ilmuda terava kurvi ja rajalõpu teated.

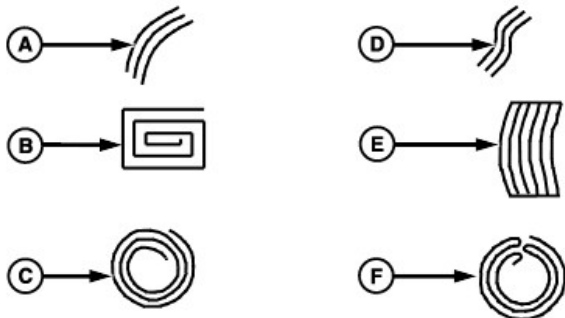
Juht saab loodud juhtradadel kas käsitsi juhtida, kasutades selleks paralleeljärgimist, või rakendada AutoTraci, kui algne töökaik on salvestatud ja kuvatakse genereeritud rada.

Kui kurvilise lõigu salvestamisseanss on peatatud, ei projitseerita rada masina ees. Juht saab eelmiste salvestusseansside radadel kasutada ainult rakendust AutoTrac. Seansi salvestamise lõpetamine salvestab kõik salvestatud kurvilised segmendid üheks rajaks.

MÄRKUS: Raja nihutamist ei soovitata kasutada kohandatud kõverate korral. Kohandatud kõvera režiimis ei kompenseeri raja nihutamine GPSi triivi.

Täiendavaid kurvilisi segmente saab olemas olevale kurvilisele rajale lisada navigatsioonirada redigeerides.

Lisateavet kohandatud kõverate radade loomise kohta vaadake abikeskuse elektroonilisest spikrist.



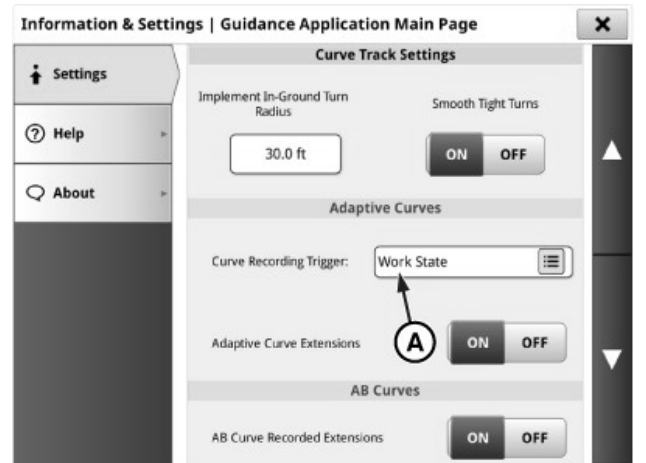
- A—Tavaline kurv
B—Raamistatud
C—Spiraal
D—S-kurv
E—Võidusõidurada
F—Ring

PC9032—UN—17APR06

Kohanduvate kurvide režiim võimaldab operaatoril sõita ning lasta masinat juhtida mitmesuguste navigeerimisskeemide järgi.

- Tavaline kurv
- S-kurv
- Raamistatud
- Võidusõidurada
- Spiraal
- Ring

Joonepikendusi saab lisada olemasolevale kohanduva kurviga rajale. Need on ajutised pikendused (90 m), mis kuvatakse joone lähedal. Neid ei ole vaja salvestada.



PC676265—UN—26JUN25

Kohanduva kurvi pikendused

ZIDXK1X,1750231125361-21-25JUN25

Juhtimine kohandatud kõverale

TÄHTIS: Kui soovitakse salvestatud kohandatud kurvidega raja andmeid korduvalt kasutada, tuleb algsed raja andmed ja järgnevad sõidud üle põllu teha StarFire RTK täpsusega. RTK tugijaam peaks töötama absoluutsel baasrežiimil.

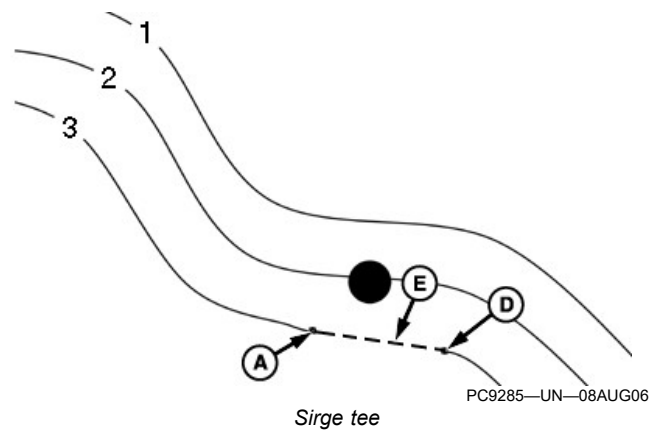
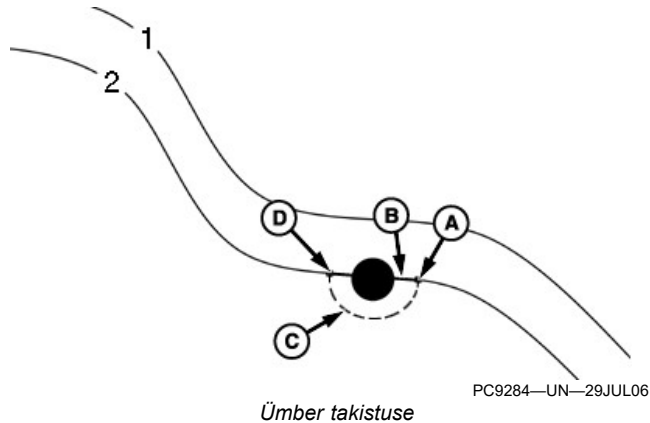
MÄRKUS: Kohanduvate kurvidega raja funktsiooni mõõtkava on püsiv. Kui samal põllul kasutatakse teise laiusega seadet, tuleb info uuesti salvestada.

Lähim rada on esile tõstetud valge paksema joonega. Rajavea suurust näitab raja täpsuse indikaator. Rajast kõrvalekalde arv näitab, kui kaugel on masin lähimast rajast. Viga suureneb, kuni masin jõuab kahe raja vahelisse keskpunkti. Pärast keskpunkti jõudmist hakkab viga suurus vähenema sedamööda, kuidas masin läheneb uuele rajale.

Kui kõverat ei salvestata, siis jooni ei näidata ja juht saab kasutada funktsiooni AutoTrac vaid saadaolevatel radadel. Salvestamise ajal projitseeritakse jooned eelmisest joonest eemale. See võimaldab salvestada teise joone käsitsi ning juht saab kõvera salvestamise lülituse valida AutoTraci ja projitseeritud AutoTracki joonisel.

ch177nn,1685616988383-21-01JUN23

Surge tee salvestamine kohandatud kõvera sisse



- A—Valitud sirge joon
- B—Luuakse kahte punkti ühendav sirge lõik
- C—Traktori teed ei salvestata
- D—Valitud kõver joon
- E—Tee salvestatakse sirge joonena punktide A ja D vahel.
- F—Kõver joone nupp
- G—Sirge joone nupp

1. Alustage kohandatud kõvera salvestamist.
2. Kui soovite salvestada sirge raja, valige sirge joone nupp.

MÄRKUS: Kui sirge lõigu nupp on alla vajutatud, "hüppab" sirge lõik, kuni vajutatakse alla kõvera lõigu nupp või vajutatakse raja lõpetamise nuppu.

3. Sirge joone salvestamise lõpetamiseks ja kõvera raja salvestamiseks vajutage kõvera joone nuppu.

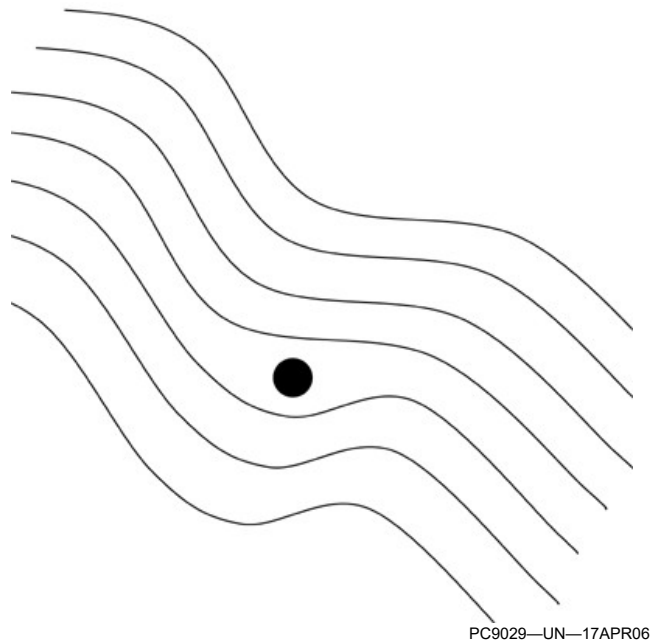
Sellest on abi pika sirge rajalõigu või ümber takistuste sõitmise puhul.

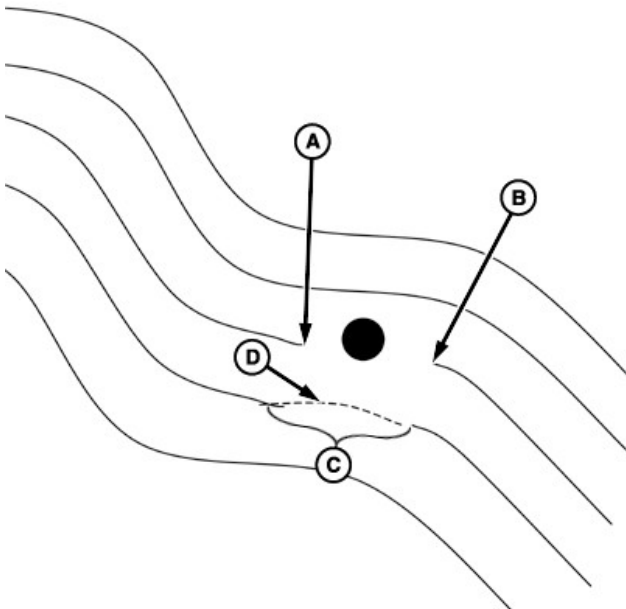
Kõvera ja sirge lõigu nuppe saab salvestamise ajal kasutada olenevalt vajadusest.

MÄRKUS: Pikim loodav sirge lõik on 0,8 km (0.5 mi.) (2640 ft.). Suuremate kauguste korral ühenduslõiku ei looda ja teesse jääb lünk.

HC94949,0000395-21-13SEP13

Ümber takistuste navigeerimine





PC9030—UN—17APR06

- A—Salvestamine on välja lülitatud
 B—Salvestamine on sisse lülitatud
 C—Lünkade tagajärjed järgmisel töökäigul
 D—Käsitsi juhtimine tee taastamiseks

Kohandatud kõverate kasutamisel peab juht sõitma mis tahes põllul ette jäävate takistuste, nagu kaevurake, telefonipost või elektriliin.

MÄRKUS: Kasutage sirgjoone nuppu, et salvestada sirge joon ümber takistuse, et vältida tees lünki..

Salvestamine SEES: kui salvestamine on ümber takistuste sõitmise ajaks sisse jäetud, siis salvestatakse see ümbersõit ja sellest saab tee osa. Kui lähenete järgmisel töökäigul põllu vastavale alale, hõlmab masina praeguse töökäigu jaoks paljundatav tee ka ümbersõitu. Masinat juhitakse mööda seda ümbersõiduteed. Selle ümbersõidu õgvendamiseks peab juht minema üle käsijuhtimisele ja ümbersõidu õgvendama. Kui juht on põllul olevast ümbersõidust mööda sõitnud ja uuesti ettenähtud teele suundunud, võib vajutada jätkamislülitit ja lasta AutoTracil masina juhtimine üle võtta.

Salvestamine VÄLJAS. Kui salvestamine takistusele lähenemisel ja sellest ümber sõitmisel välja lülitatakse ning seejärel pärast ümbersõitmist uuesti sisse lülitatakse ja AutoTrack teekonna lõpetamiseks aktiveeritakse, siis jääb salvestatud raja sisse takistuse kohale lünk. Kui masin järgmisel teel lüngale läheneb, peab juht masina käsijuhtimisele lülitama ja läbi lünga navigeerima. Kui lünk on läbitud ja paljundatud rajale liigutud, võib AutoTraci uuesti rakendada. Lünka ei kuvata järgnevatel töödel seni, kuni salvestamine on järgmise töökäigu ajal sisse lülitatud.

ch177nn,1685617008861-21-01JUN23

AutoPath

AutoPath kasutab rea- või piiriteavet, et luua juhtrajad järgmisteks põllutöödeks. AutoPath vähendab juhi sekkumist ja mõttetööd, et põllul õigesti navigeerida. AutoPathi rajad vähendavad seadistusaega, valesid tehnoradade vahesid ja valesti seadistatud roolimisabist tingitud saagikahjustusi.

Enne AutoPathi juhtrajade kasutamist importige AutoPathi raja andmed John Deere Operations Centerist. AutoPathi raja andmed sisalduvad seadistusfailis. Kui lähteandmed pole saadaval, saab AutoPathi rajaandmed luua piiri abil. Lisateavet vaadake elektroonilise spikri jaotisest AutoPathi muutmise.

Masinaspetsiifilised nõuded

AutoPath ühildub järgmiste masinatega, mis on varustatud ettevõtte John Deere või Reichardt Green Fiti AutoTraci süsteemidega.

MÄRKUS: Optimaalse jõudluse tagamiseks kasutage koos AutoPathiga AutoTrac RowSense'i.

- Traktor
- Prits
- Hekseldi
- Ettevõtte John Deere vaalurniiduk [ühildub ainult AutoPath (piirid)]

MÄRKUS: AutoPathi dokumentatsioon pole saadaval, kui ISOBUS-i dokumentatsioonirežiim on töö seadistamise sätetes aktiveeritud.

AutoPath (read)

AutoPath (read) kasutab põllul järgmiste toimingute jaoks juhtrajade loomiseks salvestatud lähteandmeid, masina nihkeid ja tehnoradade vahet. AutoPath (read) vähendab juhi sekkumist ja mõttetööd, et püstise vilja sees õigesti navigeerida. AutoPathi rajad vähendavad seadistusaega, valesid tehnoradade vahesid ja valesti seadistatud roolimisabist tingitud saagikahjustusi.

AutoPathi (read) lähtetöö nõuded

MÄRKUS: AutoPathi joonte täpsus sõltub lähtetöö andmete täpsusest. Lähtetöö salvestamisel on soovitatav kasutada rakendust John Deere Active Implement Guidance või AutoTraci tööseadise juhtimist.

Lähtetöö on salvestatud töö, mida kasutatakse AutoPathi joonte loomiseks. Ühilduvad lähtetoomingud on mullaharimine, külvamine ja laotamine.

MÄRKUS: Lähtetöö tuleb salvestada tööseadise vastuvõtjaga.

Kui lähtetöö ei sisalda toorandmeid, peab iga järgnev

sellel põllul sooritatav töö (nt külvamine, toote laotamine või saagikoristus) sisaldama määratud radasid, et AutoPath saaks koostada juhtrajad.

John Deere Operations Centerisse saadetud lähtetöö andmed tuleb salvestada järgmiselt.

- StarFire'i vastuvõtjatega, mis kasutavad SF3 või paremat signaalitaset nii masinal kui ka tööseadisel.

MÄRKUS: Tuleb veenduda, et maastiku kompensatsioonimoodul on salvestatud igal vastuvõtjal (masinal ja tööseadisel).

MÄRKUS: Andmete salvestamiseks saab kasutada jagatud signaali.

- 4. põlvkonna CommandCenter või 4640 universaalmonitor või G5 CommandCenter või G5^{Plus} universaalmonitor.

AutoPathiga (read) ühilduvad tööseadised

- Ettevõtte John Deere külvik SeedStar 2 või uuema juhtplokiga
- ISOBUS-i külvik muult tootjalt kui John Deere
 - Töölaius tuleb määrata ridadena.
 - Kui realaius on suurem kui 254 cm (100 in), vajavad järgmised tööd määratud ridu.
- Virtuaalne külvik (juhtplokita tööseadis)
 - Töölaius tuleb määrata ridadena.
- John Deere'i maaharimistööseadis juhtplokiga
 - Järgmised tööd vajavad määratud ridu.
- Virtuaalne maaharimistööseadis (juhtplokita)
 - Töölaiuse soovitage määrata ridadena.
 - Kui töölaiust ridadena ei määrata või kui rea laius on suurem kui 254 cm (100 tolli), vajavad järgmised tööd määratud ridu.

AutoPathi (read) kasutuse nõuded

- Seadistusfail John Deere Operations Centerist sisaldab AutoPathi andmeid.
- Monitoril peab olema kehtiv AutoPathi litsents.
- Masin peab olema varustatud StarFire'i vastuvõtjaga, mis kasutab SF3 või kõrgemat signaalitaset.

MÄRKUS: Optimaalse jõudluse tagamiseks kasutage sama signaalitaset, millega lähtetöö salvestati.

- Masin on varustatud ettevõtte John Deere või Reichardt Green Fiti AutoTraci süsteemidega.
- Põllukultuuri tüüp peab olema igal aastal külvatav rühvelkultuur.

MÄRKUS: AutoPath ei toeta mitmeaastast saaki.

AutoPathi (read) loomine

MÄRKUS: Põllu jaoks saab importida ainult ühe AutoPathi faili. Teise AutoPathi faili importimisel kirjutatakse vanem fail üle.

MÄRKUS: AutoPathi faile ei saa ekraanist eksportida.

MÄRKUS: Ekraanile imporditud AutoPathi faile saab muuta, kuid muudatusi ei sünkroonita John Deere Operations Centeriga.

Kui masin jõuab põllule, millega on seotud lähtetoimingu fail, luuakse automaatselt vähimate radade jaoks optimeeritud AutoPathi rajad. Praegust AutoPathi rada saab seejärel juhtraja valimise lehel muuta. Valige meetodi nupp, et valida töökäikude loomiseks kasutatav meetod. AutoPathil (read) on järgmised radade loomise valikud.

- Valige nupp Optimeeri vähimale töökäikude arvule, et katta põld võimalikult vähe töökäike kasutades.

MÄRKUS: Kui praeguse toimingu töölaius on lähtetoimingu töölaiusest kitsam, on valik Järgi lähtetoimingu töökäike hall.

- Valige suvand Järgi lähtetoimingu töökäike, et kasutada üksnes töökäike, mis joonduvad lähtetoimingu töökäikudega. Järgnevad lähtetoimingu töökäigud vähendavad tihendamist, kuid võivad põhjustada ülekatet.



Default to this Method

PC613046—UN—20FEB24

Vaikemeetodi märkeruut

Vaikevalik on Optimeeri väiksema arvu töökäikude jaoks. Vaikväärtuse muutmiseks valikule Järgi lähtetoimingu töökäike valige raadionupp ja seejärel märkige selle meetodi vaikväärtuseks määramise märkeruut. See toiming tagab, et genereerimisviis jääb põldude vahel samaks.

AutoPathi (read) jooned ulatuvad vaikimisi 20 m (66 jalga) üle rea lõpu. Joonepikendusi saab muuta täpsemates seadistustes. AutoPath (read) saab ühendada jooni kuni 50 m (164 jala) pikkuse vahe tagant, näiteks üle veekogu.

MÄRKUS: Kui tuvastatud heeder on suhkruruumasin, lülitatakse joonepikendused vaikimisi välja.

MÄRKUS: Lisateabe saamiseks täpsemate seadistuste kohta vaadake elektroonilist spikrit.

AutoPath (piirid)

MÄRKUS: AutoPathi faile ei saa ekraanist eksportida.

AutoPath (piirid) kasutab juhtradade loomiseks põllupiiri teavet. AutoPath (piirid) vajab töökäikude loomiseks täpset põllupiiri teavet. See meetod sobib masinale, mis töötab muudel kui viljaridadel ja külvab uusi rühvelkultuure.

AutoPathi (piirid) loomine

Kui masin jõuab põllule, millega ei ole lähtetoimingu faili seotud, kuid millel on määratud piir, loob AutoPath (piirid) töökäike järgmiste tingimuste alusel.

- Kui on jagatud välist piiripõhist roolimisabi plaani, loob AutoPath (piirid) andmed otse.
- Kui välist plaani ei ole jagatud, kuid praeguse põllu jaoks on piir määratud, saab juht valida põllule olemasoleva piiriplaani või luua andmete menüüd kasutades uue piiriplaani.
- Kui põllupiiri teave puudub, saab kasutaja piiriteabe seadistamise lõpetamiseks valida põldude ja piiride rakenduse otsetee. AutoPathi (piirid) ei saa lõpetada enne, kui piir on lõpetatud.

MÄRKUS: Kui lähtetöö fail on olemas, loob AutoPath (read) töökäigud lähtetöö andmetest.

Kui algne piiriga joondamise viip jäeti vahele, saab igal ajal luua AutoPathi (piirid), kasutades AutoPathi joone valimiseks suvandit Määra rada ja valides olemasoleva piiriplaani või luues AutoPathi joone redigeerimisel uue plaani.

AutoPathil (piirid) on järgmised radade loomise viisid.

- Valige suuna nurk, et luua rajad soovitud nurga all.
- Piiri servaga paralleelsete radade loomiseks valige piiriga joondamine.
- Valige olemasolevate radade seast, et luua sirged rajad, mis on olemasoleva juhtrajaga paralleelsed.

Piiriga joondamise funktsioon võimaldab juhil hõlpsasti luua sirgete juhtradade komplekti, mis on joondatud põllu piiri määratletud osaga. Ekraanil kuvatakse vaikimisi piiri pikim sirge serv, kuid valida saab mis tahes serva.

AutoPathi (piirid) jooned ulatuvad vaikimisi 20 m (66 jalga) üle rea lõpu.

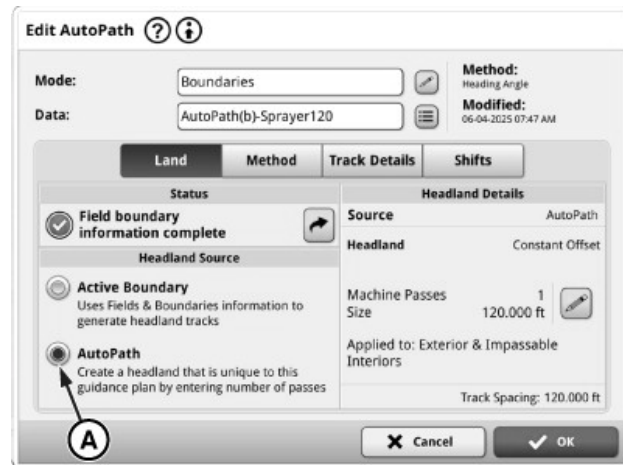
MÄRKUS: Lisateabe saamiseks täpsemate seadistuste kohta vaadake elektroonilist spikrit.

Põlluotsade loomine.

Kui põlluots on AutoPathis (piir) määratud, peaks põldude ja piiride rakenduses olema märgitud, et põlluots on mujal määratletud, ja see peaks suunama kasutajad AP põlluotsa määratluse juurde.

Põlluotsa loomiseks järgige kirjeldatud protseduuri.

1. Valige suvand Muuda AutoPathi.
2. Valige Autopathi põlluotsa allikas.



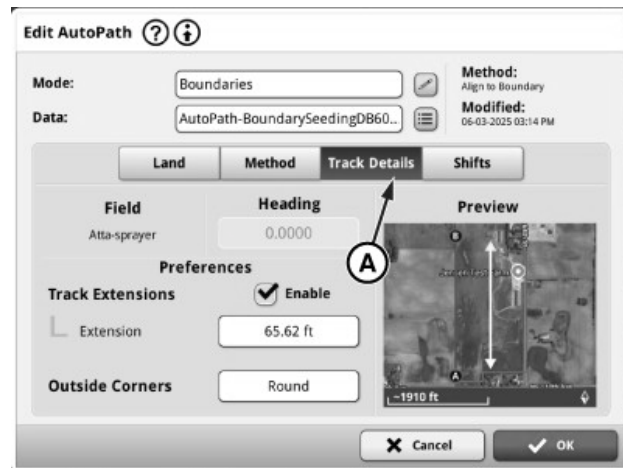
PC676263—UN—17JUN25

Põlluotsa allikas

A—AutoPath

3. Töökäikude arvu määramiseks klõpsake masina töökäikude nuppu.
4. Toimingu lõpetamiseks klõpsake nuppu OK.

Raja andmed.



PC676267—UN—24JUN25

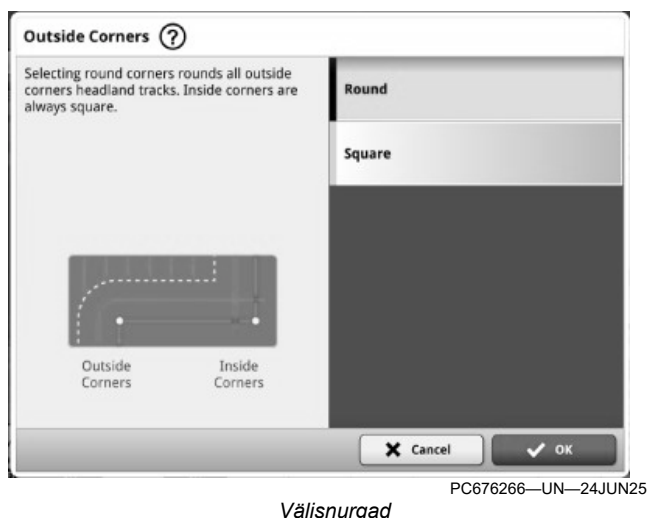
Raja üksikasjade leht

A—Raja üksikasjade vahekaart

Raja andmete vahekaardil kuvatakse valitud raja põllu, suuna, piiri ja põlluotsa teave.

MÄRKUS: Piiri ja põlluotsa teave pole vajalik, kui AutoPath luuakse ridade alusel.

Välisnurga tüübi eelistus annab võimaluse valida kandilise või ümara välisnurga vahel.



Eelvaate aknas kuvatakse loodava AutoPathi eelvaade. Raja suunda saab muuta, kui valida sisestuslahter ja sisestada nõutud väärtused.

AutoPathi loomise meetodit saab muuta raja andmete vahekaardil, valides meetodi nime kõrval oleva redigeerimisnupu.

MÄRKUS: Lisateabe saamiseks vaadake elektroonilist spikrit.

Raja nähtavuse sätteid saab kasutada kaardivaates kuvatavate joonte valimiseks. Kaardivaadet saab vahetada kõikide radade, põlluradade ja põlluotsa radade vahel. Vaikevaade on Kuva kõik rajad.

MÄRKUS: Raja nähtavuse sätted pole AutoPathi (read) kasutamisel saadaval.

ZIDXK1X,1751350378549-21-08JUL25

AutoPathi seadistus

Parima täpsuse jaoks AutoPathi kasutamisel on soovitatav masin, tööseadis ja ekraanirakendus seadistada.

Lähtetoimingu loomine

Külvmine lähtetoiminguna

- Mõõtkte ja sisestage seadmehalduri rakendusse tööseadise mõõtkmed.

MÄRKUS: Kasutage muudel kui SeedStar 2 ja pärandtööseadistel virtuaalset tööseadist.

- Vajaduse korral häälestage virtuaalse tööseadise profiili.
- Sisestage tööseadise laius ridadena.
- Installige tööseadise vastuvõtja ja sisestage vastuvõtja mõõtkud seadmehalduri rakendusse.

- Looge SF3 või reaajas kinemaatiline (RTK) tööseadmete vastuvõtja parandus (ühildub jagatud signaaliga).
- 4600 CommandCenter v2 server või 4640 universaalmonitor koos automaatika 4.0 aktiveerimise/tellimusega.

MÄRKUS: Maastiku kompensatsiooni mooduli (TCM) täpne kalibreerimine on AutoPathi talitluse tagamiseks kriitilise tähtsusega. Võimaluse korral kasutage täpsemat maastiku kompensatsiooni mooduli kalibreerimismeetodit.

- Kalibreerige masina ja tööseadise maastiku kompensatsiooni moodul.
- Optimeerige tööseadise roolimisabi radade täpsus. (soovitatav)
- Määrake organisatsioon, klient, põllumajandusettevõtte ja põld.
- Määrake töö tüübiks külvmine.
- Määrake põllukultuuri tüübiks igal aastal külvatav rühvelkultuur, näiteks mais.
- Looge AutoTraci juhtrajad. Käsijuhtimisega juhtjooni võib kasutada, kuid need ei ole soovitatavad.

Maaharimine lähtetoiminguna

- Mõõtkte ja sisestage seadmehalduri rakendusse tööseadise mõõtkmed.

MÄRKUS: Kasutage muudel kui SeedStar 2 ja pärandtööseadistel virtuaalset tööseadist.

- Vajaduse korral häälestage virtuaalse tööseadise profiili.
- Sisestage tööseadise laius ridadena.
- Installige tööseadise vastuvõtja ja sisestage vastuvõtja mõõtkud seadmehalduri rakendusse.
- Looge SF3 või RTK masina vastuvõtja parandus.
- Looge SF3 või RTK tööseadiste vastuvõtja parandus (ühildub jagatud signaaliga).
- 4600 CommandCenter v2 server või 4640 universaalmonitor koos automaatika 4.0 aktiveerimise/tellimusega.

MÄRKUS: Maastiku kompensatsiooni mooduli täpne kalibreerimine on AutoPathi talitluse tagamiseks kriitilise tähtsusega. Võimaluse korral kasutage täpsemat maastiku kompensatsiooni mooduli kalibreerimismeetodit.

- Kalibreerige masina ja tööseadise maastiku kompensatsiooni moodul.
- Optimeerige tööseadise roolimisabi radade täpsus. (soovitatav)
- Määrake organisatsioon, klient, põllumajandusettevõtte ja põld.

MÄRKUS: Lisatoiminguna tuleks kasutada mullaharimist, et määrata ridade arv ja reavahe. Kulunormi kontrolleri ja vanemate pneumokülviku seemnekäruudega tööseadised ei toeta ridade arvu ega reavahet.

- Määrake töö tüübiks laotamine ja mullaharimine.
- Looge AutoTraci juhtrajad. Käsijuhtimisega juhtjooni võib kasutada, kuid need ei ole soovitatavad.

Lähtetoimingu kasutamine

Mullaharimisega külvamine lähtetoiminguna

- Mõõtki ja sisestage seadmehalduri rakendusse tööseadise mõõtked.

MÄRKUS: Kasutage muudel kui SeedStar 2 ja pärandtööseadistel virtuaalset tööseadist.

- Vajaduse korral häälestage virtuaalse tööseadise profiili.
- Sisestage tööseadise laius ridadena.
- Installige tööseadise vastuvõtja ja sisestage vastuvõtja mõõdnud seadmehalduri rakendusse.
- Looge SF3 või RTK masina vastuvõtja parandus.
- Looge SF3 või RTK tööseadiste vastuvõtja parandus (ühildub jagatud signaaliga).
- 4600 CommandCenter v2 server või 4640 universaalmonitor koos automaatika 4.0 aktiveerimise/tellimusega.

MÄRKUS: Maastiku kompensatsiooni mooduli täpne kalibreerimine on AutoPathi talitluse tagamiseks kriitilise tähtsusega. Võimaluse korral kasutage täpsemat maastiku kompensatsiooni mooduli kalibreerimismeetodit.

- Kalibreerige masina ja tööseadise maastiku kompensatsiooni moodul.
- Optimeerige tööseadise roolimisabi radade täpsus. (soovitatav)
- Määrake organisatsioon, klient, põllumajandusettevõtte ja põld.
- Määrake töö tüübiks külvamine.
- AutoPathi andmed sisalduvad seadistusfailis.
- Looge AutoPathi andmeid kasutades juhtrajad.

Külvamisjärgne laotamine (iseliikuv laotaja)

- Looge SF3 või RTK masina vastuvõtja parandus.

MÄRKUS: Maastiku kompensatsiooni mooduli täpne kalibreerimine on AutoPathi talitluse tagamiseks kriitilise tähtsusega. Võimaluse korral kasutage täpsemat maastiku kompensatsiooni mooduli kalibreerimismeetodit.

- Kalibreerige masina maastiku kompensatsiooni moodul.

- Määrake masina laius või roomikute vahe.
- 4600 CommandCenter v2 server või 4640 universaalmonitor koos automaatika 4.0 aktiveerimise/tellimusega.
- AutoTrac RowSense ja/või Vision on olemas. (soovitatav)
- Määrake organisatsioon, klient, põllumajandusettevõtte ja põld.
- Määrake töö tüübiks laotamine.
- Määrake põllukultuuri tüübiks igal aastal külvatav rühvelkultuur, näiteks mais.
- AutoPathi andmed sisalduvad seadistusfailis.
- Looge AutoPathi andmeid kasutades juhtrajad.

Külvamisjärgne laotamine (tõmmatavat tüüpi laotaja)

- Mõõtki ja sisestage seadmehalduri rakendusse tööseadise mõõtked.

MÄRKUS: Kasutage muudel kui SeedStar 2 ja pärandtööseadistel virtuaalset tööseadist.

- Vajaduse korral häälestage virtuaalse tööseadise profiili.
- Looge SF3 või RTK masina vastuvõtja parandus.

MÄRKUS: Maastiku kompensatsiooni mooduli täpne kalibreerimine on AutoPathi talitluse tagamiseks kriitilise tähtsusega. Võimaluse korral kasutage täpsemat maastiku kompensatsiooni mooduli kalibreerimismeetodit.

- Kalibreerige masina maastiku kompensatsiooni moodul.
- Määrake masina laius, roomikute vahe või kinnitage heeder.
- 4600 CommandCenter v2 server või 4640 universaalmonitor koos automaatika 4.0 aktiveerimise/tellimusega.
- AutoTrac RowSense ja/või Vision on olemas. (soovitatav)
- Määrake organisatsioon, klient, põllumajandusettevõtte ja põld.
- Määrake töö tüübiks laotamine.
- Määrake põllukultuuri tüübiks igal aastal külvatav rühvelkultuur, näiteks mais.
- AutoPathi andmed sisalduvad seadistusfailis.
- Looge AutoPathi andmeid kasutades juhtrajad.

Saagikoristus (iseliikuv hekseldi)

- Mõõtki ja sisestage seadmehalduri rakendusse tööseadise mõõtked.
- Looge SF3 või RTK masina vastuvõtja parandus.

MÄRKUS: Maastiku kompensatsiooni mooduli täpne kalibreerimine on AutoPathi talitluse tagamiseks kriitilise tähtsusega. Võimaluse korral kasutage täpsemat maastiku kompensatsiooni mooduli kalibreerimismeetodit.

- Kalibreerige masina maastiku kompensatsiooni moodul.
- Määrake masina laius, roomikute vahe või kinnitage heeder.
- 4600 CommandCenter v2 server või 4640 universaalmonitor koos automaatika 4.0 aktiveerimise/tellimusega.
- AutoTrac RowSense ja/või Vision on olemas. (soovitav)
- Määrake organisatsioon, klient, põllumajandusettevõtte ja põld.
- Seadke toimingut tüübiks saagikoristus.
- Määrake põllukultuuri tüübiks igal aastal külvatav rühvelkultuur, näiteks mais.
- AutoPathi andmed sisalduvad seadistusfailis.
- Looge AutoPathi andmeid kasutades juhtrajad.

Saagikoristus (tõmmatavat tüüpi hekseldi)

- Mõõtk ja sisestage seadmehalduri rakendusse tööseadise mõõtkmed.

MÄRKUS: Kasutage muudel kui SeedStar 2 ja pärandtööseadistel virtuaalset tööseadist.

- Vajaduse korral häälestage virtuaalse tööseadise profiili.
- Installige tööseadise vastuvõtja ja sisestage vastuvõtja mõõtkmed seadmehalduri rakendusse.
- Looge SF3 või RTK masina vastuvõtja parandus.
- Looge SF3 või RTK tööseadiste vastuvõtja parandus (ühildub jagatud signaaliga).
- 4600 CommandCenter v2 server või 4640 universaalmonitor koos automaatika 4.0 aktiveerimise/tellimusega.

MÄRKUS: Maastiku kompensatsiooni mooduli täpne kalibreerimine on AutoPathi talitluse tagamiseks kriitilise tähtsusega. Võimaluse korral kasutage täpsemat maastiku kompensatsiooni mooduli kalibreerimismeetodit.

- Kalibreerige masina maastiku kompensatsiooni moodul.
- AutoTrac RowSense ja/või Vision on olemas. (soovitav)
- Määrake organisatsioon, klient, põllumajandusettevõtte ja põld.
- Seadke toimingut tüübiks saagikoristus.
- Määrake põllukultuuri tüübiks igal aastal külvatav rühvelkultuur, näiteks mais.

- AutoPathi andmed sisalduvad seadistusfailis.
- Looge AutoPathi andmeid kasutades juhtrajad.

ch177nn,1685617047758-21-01JUN23

AutoPathi kaardiandmed

Valige AutoPathi kaardiandmete nupp ja vaadake lähtetöö reateavet ja töökäike. AutoPathi kaardiandmed võimaldavad juhil vaadata, kuidas AutoPath kindlal põllul roolimisabi jooned on plaaninud.

Valige reaandmete peitmiseks või esitamiseks nupp Read.

Valige lähtetöö töökäigud, et lähtetöö käigus loodud töökäigud peita või esitada.

Valige märkruut Lähtekoha suunad, et peita või kuvada suunanooled. Kui need on lubatud, näitavad suunanooled Lähtekoha töökäigu liikumissuuna.

ch177nn,1685617047678-21-01JUN23

Ringikujuline rada



Ringikujuline rada

PC28726—UN—30AUG23

Ringraja valik võimaldab juhil luua kontsentrilise ringraja. Seda kasutatakse keskmise pöördepunktiga põldudel.

Ringrada põhineb keskmise pöördepunkti laius- ja pikkusraadil. Kontsentrilised navigeerimisjooned luuakse keskpunkti sättega 1,6 km (1 mi).

Ringrada luuakse keskpunkti kasutamiseks maapinnal, mille kalle on alla 2%. Kuna ringrada luuakse tasapinnal, siis kallaku korral ei ühti navigeerimisjoone vahe ja keskpunkti rada, mida kaugemale keskpunktist liigutakse. Selle põhjuseks on erinevus üle künka ja tasasel pinnasel läbitud vahemaa vahel. Vahemaa erinevus suureneb koos kalde suurenemisega.

Kasutage raja nihutamist radade radiaalseks nihutamiseks keskmise lähemale või keskmest kaugemale. Raja nihutamine keset ennast ei liiguta. See raja nihutamine võimaldab juhil kasutada erinevaid seadmestiku laiuseid, arvestada ringvihmuli kastmistorude erinevaid pikkusi või sektioonide arvu suurenemist/vähendamist. Ringraja serva lisamisel, muutmisel või kustutamisel eemaldatakse selle raja olemasolevad nihked. Raja nihutamine koos servaga põhjustab selle, et tööseadis ei joonda servaga.



Kaugus keskpunktini

PC20395—UN—08DEC14

Kaugus keskpunktini kuvab ringi keskpunkti ja praeguse asukoha vahemaa. Kuvatakse vahemaa kuni 1609 m (5280 ft). Nupu nägemiseks navigeerimiskaardil lülitage funktsioon ringraja sätetes sisse. Kui nupp on navigeerimiskaardil, vajutage seda vahemaa kuvamiseks või peitmiseks.

Ringraja loomiseks on kaks meetodit.

Ringi laius- ja pikkuskraadid



Ringi laius- ja pikkuskraadid

PC28727—UN—25AUG22

- Kui teate ringi keskpunkti laius- ja pikkuskoordinaate, siis sisestage need ringraja loomiseks.

Ringjoonel sõitmine



Ringjoonel sõitmine

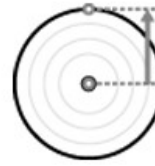
PC28726—UN—30AUG22

- Ringi keskpunkti laius- ja pikkuskoordinaadid arvutatakse sõidetud raja põhjal. Kontsentrilise ringi navigeerimisjooned luuakse koordinaatide järgi.
- Optimaalseks ringjoone keskpunkti arvutamiseks on soovitatav läbi sõita terve ringjoon. Pikema vahemaa sõitmine ei paranda arvutustäpsust.

Lisateavet ringradade loomise kohta vaadake abikeskuse ekraanispikrist.

AL70325,000041F-21-27SEP22

Ringjooneline rada



PC17399—UN—08DEC14

MÄRKUS: Ringraja serva saab kasutada vaid 4. põlvkonna ekraaniga. GreenStar 3 ekraanid ei toeta servateavet.

Ringjoonelist rada tähistab keskpunkti välispiir. Seda näidatakse navigeerimiskaardil oranži joonena.

Ringraja serva loomine võimaldab navigeerimisradu luua servast. Vastasel juhul luuakse navigeerimisjooni keskpunktist.

MÄRKUS: Tööseadise lõpuosa joondumiseks servaga peavad rajavahe ja töölaius olema võrdsed.

Navigeerimisjoonte loomisel on viitepunkt serv, mitte ringi keskpunkt. See on kasulik juhul, kui samal põllul kasutatakse erineva rajavahega tööseadiseid. Lihtsalt sisestage uus rajavahe ning navigeerimisjooni muudetakse alustades servast. Navigeerimisjooni luuakse rajavahe ja nihete abil serva järgi. Serva kustutamisel luuakse juhtrajad keskelt väljapoole.

ch177nn,1685617082154-21-01JUN23

Ringraja roolimisabi

Ringraja režiimis töötamisel ei ole vaja läbida radu kindlas järjekorras. Lähim rada on esile tõstetud valge paksema joonega.

Rajanumber kuvatakse raja täpsuse indikaatori all ning seda uuendatakse automaatselt niipea, kui jõutakse järgmise rajani. Rajanumber näitab ridade arvu, millele järgneb raja 0 suund. Raja suunda näidatakse raja 0 suhtes (põhi, lõuna, ida või lääs). Rajanumber muutub, kui masin on poolel teel kahe raja vahel.

Rajavea suurust näitab raja täpsuse indikaator. Rajast kõrvalekalde arv näitab, kui kaugel on masin lähimast rajast. Viga suureneb, kuni masin jõuab kahe raja vahelisse keskpunkti. Pärast keskpunkti jõudmist hakkab viga suurus vähenema sedamööda, kuidas masin läheneb uuele rajale.

CZ76372,0000734-21-08DEC14

Piirirada



Piirirada

PC28728—UN—25AUG22

Piirirada loob navigatsioonijooned välispiiri ja reavahe väärtuste alusel.

MÄRKUS: Piirirada ei kasuta kallaku kompensatsiooni. Kui töötate kallakuga põllul, soovitame kasutada valikut Kohanduvad kurvid.

Ekraan loob kolm navigatsioonijoonet, mis põhinevad piiri kujul ja reavahel: üks piirist väljapoole ja kaks piirist sissepoole. Kui masin sõidab põllul, siis luuakse täiendavaid piiriradu.

MÄRKUS: Kui valitud on rajanihe, saab kõiki radu seadistada ja taasluua.

Sirge täiterada

Valige nupp Salvesta külvamine, et luua navigeerimisjooned, kasutades sirgelt külvamist kogu põllul piiriraja ulatuses. Sirge täiterada kasutab navigeerimisjoonte loomiseks sirge raja A + B meetodit. Sektsioonide juhtimise kasutamisel on soovitatav enne täitmise salvestamist läbida piiriraja töötsükliid.

Piirirada ei saa muust ekraanist eksportida. Kui piirirada vajatakse teisel ekraanil, saab sama raja luua sama välise piiri abil.

AL70325,0000454-21-27SEP22

Piiriraja juhend

Lähim rada on esile tõstetud valge paksema joonega.

Rajanumber kuvatakse raja täpsuse indikaatori all ning seda uuendatakse automaatselt niipea, kui jõutakse järgmise rajani. Rajanumber näitab radade arvu, millele järgneb raja 0 suund. Raja suunda näidatakse raja 0 suhtes (põhi, lõuna, ida või lääs). Rajanumber muutub, kui masin on poolel teel kahe raja vahel.

Rajavea suurus näitab raja täpsuse indikaator. Rajast kõrvalekalde arv näitab, kui kaugel on masin lähimast rajast. Viga suureneb, kuni masin jõuab kahe raja vahelisse keskpunkti. Pärast keskpunkti jõudmist hakkab viga suurus vähenema sedamööda, kuidas masin läheneb uuele rajale.

AL70325,0000455-21-06NOV17

Radade kogum

Radade kogum on juhi loodud roolimisabi joonte rühm. Radade kogum võimaldab juhil kiiresti eri juhtradasid vahetada.

Loo radade kogum

1. Vajutage radade kogumi nuppu või valige järgmise raja tööakna moodul.
2. Valige nupp Uus radade kogum.
3. Valige nupp Lisa rada ja valige loendist soovitud rada.
4. Korrake sammu 3, kuni radade kogumisse on lisatud kõik soovitud rajad.

Valige radade kogum

1. Vajutage radade kogumi nuppu või valige järgmise raja tööakna moodul.
2. Valige juhtradade loendi leheküljelt radade kogum.

MÄRKUS: Joone eemaldamine raja kogumist ei kustuta seda ekraanilt. Raja määramise kustutamine ei kustuta raja määramise jooni ekraanilt.

Lisateavet vaadake ekraanisipikri failidest.

AL70325,00005EE-21-21JUL20

Vaheta rada



PC17412—UN—15JUL13

Radade vahetuse funktsioon lubab operaatoril navigeerimisjoonte vahel lülituda. Radade vahetust saab kasutada radade kogumi (navigeerimisjoonte rühma) loomisega või globaalsete radade kogumi (kõigi ekraanis saadaolevate navigeerimisjoonte) kasutamisega. Valimisel vahetab radade vahetus navigeerimisrada raja määramise navigeerimisjoonte alusel.

Vaheta järgmisele rajale

MÄRKUS: Radade vahetuse nupp ei ole aktiveeritud, kui rada ei ole valitud.

Valige järgmine juhtrada ühel järgneval viisil.

- Valige vahetamisnupp moodulis Järgmine rada.
- Valige otseteeribal radade vahetamine.

AL70325,00005E0-21-08JUL20

AutoTraci oleku sektordiagramm

AutoTraci ikoonil on neli etappi, mida näidatakse AutoTraci oleku sektordiagrammi abil.

1. Paigaldatud



Paigaldatud

PC28729—UN—25AUG22

Juhtimiskontroller ja kogu muu kasutamiseks vajalik riistvara on paigaldatud.

- Roolimissüsteemi juhtplokki on tuvastatud.
- AutoTraci litsents on tuvastatud.

MÄRKUS: Kui see on toetatud, peab roolikontrolleri kaitse olema lõpetatud.

2. Konfigureeritud



Konfigureeritud

PC28730—UN—29AUG22

Järgimisrežiim on määratud ja kehtiv rada 0 on määratud. On valitud AutoTraci jaoks õige StarFire'i signaal. Järgmised tingimused peavad olema masinal täidetud.

- Navigatsioonisüsteem on sisse lülitatud.
- Rada 0 on määratletud.
- StarFire'i signaal on olemas.
- Roolimissüsteemi juhtplokil puuduvad aktiivsed vead.
- Masina kiirus on ettenähtud vahemikus.
- Maastiku kompensatsiooni mooduli teade on kättesaadav ja õige.
- Masin on õige töökäiguga.

3. Aktiveeritud



Aktiveeritud

PC28731—UN—25AUG22

AutoTraci toitelüliti on vajutatud. Täidetud on kõik AutoTraci tööks vajalikud tingimused ja süsteem on rakendamiseks valmis.

- Vajutage nuppu ROOLIMISABI SEES/VÄLJAS, et roolimisabi sisse lülitada.

4. Rakendatud



Rakendatud

PC28732—UN—25AUG22

Vajutatud on jätkamislüliti ning AutoTrac juhhib masinat.

- AutoTraci uuesti rakendamiseks vajutage ,asoma jätkamislüliti.

Viimane väljumiskood: Näitab, miks AutoTrac on välja lülitatud või ei aktiveeru. Väljumiskoodid kuvatakse uues aknas lehe ülaosas.

ZIDXX1X,1750251383846-21-18JUN25

AutoTraci aktiveerimine



Juhtimise sisse/väljalülitus

PC28733—UN—30AUG22

- A—Juhtimine on sees
- B—Juhtimine on väljas

AutoTraci lubamiseks peavad täidetud olema järgmised tingimused.

- Masinal on AutoTraci kasutamiseks suuteline roolimissüsteemi juhtplokki.
- AutoTraci aktiveerimine.
- Juhtrada on loodud. Vaadake selle peatüki jaotist Navigeerimisraja loomine.
- AutoTraci aktiveerimiseks on valitud õige StarFire'i signaali tase (SF1, SF2, SF3 või RTK) ning kätte on saadud sobiv GPS-signaal.
- AutoTrac ja vajalik GPS-signaal, näiteks SF1, SF2, SF3 või RTK.
- Roolimissüsteemi juhtplokil puuduvad aktiivsed vead.

MÄRKUS: Masina tüübist ja roolikontrolleri tarkvaraversioonist oleneb minimaalne ja maksimaalne lubatud kiirus.

AutoTraci aktiveerimiseks vajutage juhtimise

toitenuppu. Teistkordsel vajutamisel lülitab see nupp AutoTraci välja.

ch177nn,1685617259334-21-01JUN23

Lülitage AutoTrac välja, kui te seda ei kasuta



Seadete ikoon

PC15305—UN—19MAR13

ETTEVAATUST: Surma või raskete vigastuste vältimiseks lülitage roolimisabi süsteem enne sõiduteele sisenemist välja.

Navigeerimise pealüliti lülitab navigeerimisrakenduse sisse või välja.

TÄHTIS: Vältige süsteemi rikkeid. Enne roolimisabi pealüliti väljalülitamist tühistage juhtridade loendis mis tahes aktiivse raja valik.

Tööakende moodulil olev toitenupp võimaldab AutoTraci vaid aktiveerida või keelata ega lülita roolimisabi rakendust välja.

MÄRKUS: Roolimisabi rakendus keelatakse navigeerimise pealüliti väljalülitamisel. See hõlmab kõiki ekraani navigeerimisfunktsioone.

Navigeerimise pealüliti asub navigatsiooniseadete all. Valige roolimisabi rakenduse ülaosas ikoon Seaded.

ch177nn,1685617259241-21-08JUL25

AutoTraci rakendamine

ETTEVAATUST: Vältige õnnetuste või vigastuse ohtu. Kuigi AutoTrac on rakendatud, vastutab juht raja lõpus juhtimise ja kokkupõrgete vältimise eest.

Ärge proovige sõiduteel liikumise ajal AutoTraci süsteemi sisse lülitada (aktiveerida).

1. Roolimise sisse- või väljalülitamiseks vajutage nuppu Roolimisabi SEES/VÄLJAS.

2. Juhtige masin juhtrajale ja masina ikooni ette ilmub esiletõstetud valge navigeerimisjoon.

3. Kui vajalik on kasutada juhtimisabi, rakendage AutoTrac jätkamislüliti vajutamisega.

ch177nn,1685617259095-21-28JUN23

Jätkamislüliti



Jätkamislüliti näide

PC28734—UN—29AUG22



AutoTraci ikoon

PC20427—UN—28JUL16

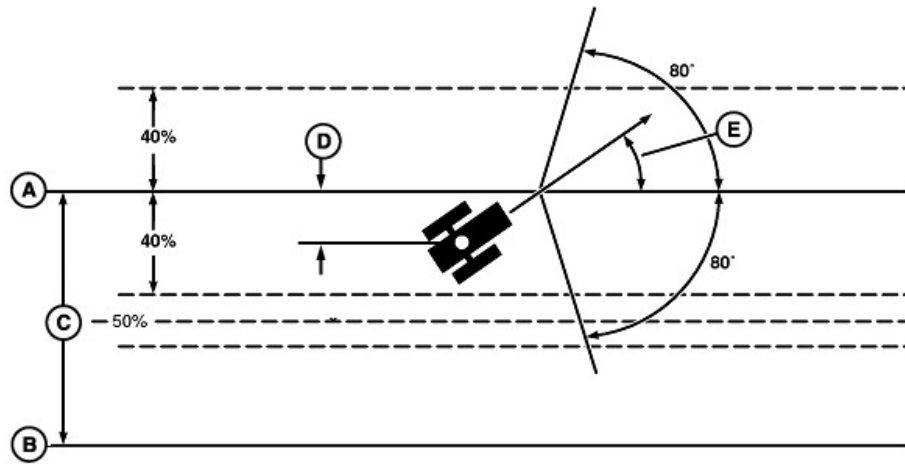
A—Jätkamislüliti

MÄRKUS: Jätkamislüliti asukoht oleneb masina tüübist ja mudelist. Lisateavet jätkamislüliti asukoha kohta vaadake masina kasutusjuhendist.

Vajutage jätkamislüliti, et lülitada AutoTrac sisselülitatud olekust rakendatud olekusse.

ch177nn,1685617258989-21-01JUN23

AutoTraci uuesti rakendamine järgmisel töökäigul



Järgimine

PC8866—UN—02NOV05

A—Rada 0
B—Rada 1 lõunas
C—Tehnoradade vahe

D—Külgsuunaline viga
E—Raja suuna viga

Kui masin on jõudnud töökäigu lõppu, peab juht suunama masinale uuele rajale. Rooli keeramisel lülitub AutoTrac välja.

AutoTraci saab jätkamislülitiga uuesti rakendada ainult juhul, kui täidetud on järgmised tingimused.

MÄRKUS: Roolimissüsteemi juhtplokki määrab maksimumkiiruse, kui masin kasutab AutoTraci.

Tagasikäigul jääb AutoTrac aktiivseks 45 sekundiks. 45 sekundi pärast tuleb sisse lülitada edasikäik, enne seda tagasikäik uuesti ei rakendu.

- Edasisuunas sõidu kiirus on alla 30 km/h (18,6 miili/h).
- Tagasikäigu kiirus on alla 10 km/h (6 mph).
- Masin asub raja suhtes vahemikus 80°.
- Masin asub radade vahel 40% vahemikus.
- Juht on juhiistmel.
- TCM on sisse lülitatud.

MÄRKUS: Kaardil kuvatav raja number muutub kahe navigeerimisraja poolel vahekaugusel.

Süsteemi AutoTrac väljalülitamine

Süsteem AutoTrac lülitub välja järgmisel viisil.

- Keerates rooli.
- Aeglustamine, kuni masina kiirus on alla 0,5 km/h (0,3 miili/h).

MÄRKUS: Teatud masinatel töötab AutoTrac ka kiirusel 0,1 km/h (0,06 miili/h). Lisateavet leiate masina kasutusjuhendist.

- Nupu Roolimisabi sees/väljas lülitamine, kui navigatsioonivaate vahekaardil on kuvatud Roolimisabi väljas, või navigeerimisrakendus ja AutoTrac on langenud 2/4 oleku sektordiagrammile.
- Istmelüliti kasutamisel juhi istmelt lahkumisega kauemaks kui seitsmeks sekundiks või kui juhi kohaloleku monitor ei tuvasta seitsme minuti jooksul mingit tegevust.

Kui AutoTrac on rakendatud, saab juht AutoTraci väljalülitamiseks ja käsitsi juhtimiseks rooli keerata. AutoTraci väljalülitamiseks võib juht vajutada ka tee- ja jätkamislüliti väljalülitusasendit. Nii langeb AutoTrac 1/4 oleku sektordiagrammile ja käivitab 30-sekundilise taimeri.

- Kui lüliti lülitatakse sisse enne 30 sekundi möödumist, rakendatakse AutoTrac 3/4 oleku sektordiagrammi juures. AutoTraci uuesti rakendamiseks vajutage jätkamislüliti.
- Kui lüliti lülitatakse sisse pärast 30 sekundi möödumist, rakendatakse AutoTrac 2/4 oleku sektordiagrammi juures. AutoTrac tuleb uuesti aktiveerida 3/4 oleku sektordiagrammi juures enne jätkamislüliti kaudu AutoTraci uuesti rakendamist.

ch177nn,1685617258751-21-01JUN23

Süsteemi lahutamine ja blokeerimine

ETTEVAATUST: Surma või raskete vigastuste vältimiseks lülitage roolimisabi süsteem enne sõiduteele sisenemist välja.

MÄRKUS: Integreeritud AutoTraci roolimissüsteem pole tee- ja jätkamislülitiga varustatud.

MÄRKUS: MY26 XUV Gator (AT2) on varustatud turvavööga kinnitamata juhi kohaloleku süsteemiga. Juhi kohalolekut jälgitakse turvavöö oleku kaudu. Kui turvavöö on kinnitamata, lülitub Autotraci roolimisabi välja.

Süsteemi AutoTrac väljalülitamine

Vajutage tee- ja jätkamislüliti väljalülitatud asendisse, et viia AutoTrac 1/4 oleku sektordiagrammi juurde.

AutoTraci keelamiseks GreenStari ekraanide kaudu tehke järgmist.

1. Valige navigatsiooniklahv.
2. Valige navigatsioonisätete vahekaart.
3. Valige raja järgimise režiimi rippmenüü.
4. Valige suvand Navigeerimine väljas.

Monitoridel valige roolimisabi rakenduse ülaosas sätete ikoon ja lülitage peamine roolimisabi välja.

ZIDXK1X,1749792007505-21-08JUL25

Integreeritud AutoTrac		
Masin	Tagurdamine ja lubatud aeg	Tagasikäigu max kiirus
7R ja 8R rühvelkultuuri- ja roomiktraktorid 7R (S.N. 110101—) 8R (S.N. 160001—) 8RT (S.N. 923001—) 8RX (S.N. 801001—)	Jah, piiranguid pole	10 km/h (6.2 mph)
6R, 7R ja 8R rühvelkultuuri- ja roomiktraktorid 7R (S.N. —110100) 8R (S.N. —160000) 8RT (S.N. —923000)	Jah, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Keskliigendiga traktorid	Ei	—
Pritsid	Jah, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Kombainid	Jah, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Liikursilokombainid	Jah, 45 s	10 km/h (6.2 mph)
Iseliikuvad vaalukogurid	Ei	—
Puuvillakombainid	Jah, 45 s	5 km/h (3,1 miili/h)

ch177nn,1685617258482-21-01JUN23

Minimaalsed ja maksimaalsed kiirused

Masin ja roolikontrolleri tarkvaraversioonid määravad minimaalsed ja maksimaalsed kiirused.

MÄRKUS: Teatud masinatel toimib AutoTrac ka kiirusel 0,1 km/h (0,06 miili/h). Lisateavet vaadake masina kasutusjuhendist.

Edasisuuna kiiruspiirangud

Integreeritud AutoTrac		
Masin	Edasikäigu max liikumiskiirus	Edasikäigu min liikumiskiirus
6R, 7R ja 8R rühvelkultuuri- ja roomiktraktorid	Ratas: 36 km/h (22.4 mph) Järgimine: 31 km/h (19.3 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Keskliigendiga traktorid	31 km/h (19.3 mph)	1 km/h (0.6 mph) MST: 1,5 km/h (0.9 mph)
Pritsid	40 km/h (24.8 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Kombainid	22 km/h (13.7 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Liikursilokombainid	22 km/h (13.7 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Iseliikuvad vaalukogurid	28 km/h (17.4 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)
Puuvillakombainid	15 km/h (9.3 mph)	0,5 km/h (0.3 mph)

Tagurpidiliikumise kiiruspiirangud

Lahutatud AutoTraci sõnumid

Iga kord, kui AutoTrac välja lülitatakse, kostub kaks helitooni, millele järgneb häireteade väljalülitamise selgitusega. Teateid kuvatakse ka selle kohta, miks AutoTraci ei rakendatud. Lahutamise teated kuvatakse 7 sekundiks ja seejärel need kaovad.

Lahutatud AutoTraci sõnumid	
Kood	Teade
702752,00	Midagi pole veel kontrollitud
702752,01	Rool liikus
702752,02	Masina kiirus on liiga väike
702752,03	Masina kiirus on liiga suur
702752,04	Vale käik
702752,05	Raja number muutus
702752,06	GPS ei ole kaheaageduslik
702752,07	SSU-I on aktiivsed DTC-d
702752,08	Viimane üleminek sobib
702752,09	Vigased GSD teated
702752,10	Parallel Tracking puudub
702752,11	Võtmekaart puudub
702752,12	Liiga suur suunaviga
702752,13	Rajast kõrvalekalle liiga suur
702752,14	Istmelüliti avatud
702752,15	Õli temperatuur liiga madal
702752,16	TCM puudub
702752,17	Aktiveerimiskood on vale
702752,18	Diagnostikarežiim juhib klappi
702752,19	Kombaini heedri lüliti on väljas
702752,20	Kombaini tee/põllu lüliti on sees

702752,21	Pinge pole stabiilne
702752,22	AutoTrac on liiga kaua tagasikäigul
702752,23	AutoTrac on liiga kaua aktiivne allpool aeglase kiiruse läviväärtust
702752,24	Kõverus liiga kõrge
702752,25	Masin ei sõida edaspidi
702752,26	ELX-i rida madal (väljalülitamine)
702752,27	Vigased käigu andmed
702752,28	Vigased jätkamislüliti andmed
702752,29	Süütevõtme teade on kehtetu
702752,30	Liikurhekseldi AutoTraci / rea roolimisabi väljalülitamine
702752,31	SPFH kiiriseiskamislüliti on sees
702752,32	AutoTrac pole aktiveeritud
702752,33	Rajaotsing
702752,34	Järgimine real
702752,35	Tundmatu suund
702752,36	Üleminek GPS-ile liiga järsk
702752,37	Reast väljas
702752,38	Anduri jõudeoleku ajalõpp
702752,39	Vigane teatejärjestus
702752,40	Masin ei saavuta kästud raja kõverust
702752,41	Masina GPS-kiirus ei ühti masina rataste kiirusega
702752,42	Olemasoleva kõveruse sobimatus
702752,43	Masin on pargitud
702752,44	Abi-roolisüsteemi käsuteate ajalõpp
702752,45	Abi-roolisüsteemi olekuteate ajalõpp
702752,46	Vigased istmelüliti andmed
702752,47	Vigased VIN-andmed
702752,48	Vigased teljevahe andmed
702752,49	TCM-i infoteate ajalõpp
702752,50	Masina automatiseerimisteate ajalõpp
702752,51	Masina kalde-/lengerduskiiruse teate ajalõpp
702752,52	Rattalt saadava kiiruse/suuna teate ajalõpp
702752,53	Rajaandmete ajalõpp
702752,54	Roolisüsteemi juhtkuse tundmatu rike
702752,55	AutoTrac Universali temperatuur on vahemikust väljas
702752,56	AutoTrac on nelja rattaga juhtimises liiga kaua aktiivne
702752,57	Masin külgroolirežiimis
702752,58	Volitamine pole lubatud
702752,62	Reserveeritud
702752,63	Ärge tehke midagi

ch177nn,1685617258342-21-01JUN23

AutoTraci tööseadise juhtimine (passiivne)

AutoTraci tööseadise juhtimist (passiivne) kasutatakse täpsuse parandamiseks põllutingimuste, kõverate käikude ja kaldmaastikul muutumisel. AutoTraci tööseadise juhtimine (passiivne) juhib masinat nii, et tööseadis püsib navigatsioonijoonel.

AutoTraci tööseadise juhtimine kasutab seadmehalduri

rakenduse tööseadise profiili mõõtmeid ning masina ja tööseadise vastuvõtjate GPS-signaale. Selle teabe põhjal tuvastatakse, kus tööseadise vastuvõtja masina vastuvõtjaga võrreldes asub. Juhtraja põhjal roolib AutoTraci tööseadise juhtimine masinat nii, et tööseadis järgib juhtrada. See võib põhjustada masina väljumist juhtrajalt.

AutoTraci roolimisabi avamine

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Rakendused.
3. Valige AutoTraci roolimisabi rakendus.



Seadete ikoon

PC15305—UN—19MAR13

Valige seadete ikoon ning aktiveerige AutoTraci tööseadise juhtimine (passiivne).

MÄRKUS: Tööseadise navigatsiooni mõjutavad muutused põllu oludes, keskkonnatingimustes ja masina või tööseadise valed seadistused.

Nõuded.

MÄRKUS: C-seeria ja 1910 hüdraulilise ajami järelveetavad pneumokärud ühilduvad AutoTraci tööseadise juhtimisega (passiivne) ning toetavad sirget, kõverat, piiritletud ja AutoPathi rada.

- 4. põlvkonna CommandCenter™ või universaalmonitor 4640
- Tööseadise navigatsiooni kehtiv litsents
- Masinale paigaldatud StarFire'i vastuvõtja
 - StarFire 3000 vastuvõtja SF2 või RTK signaaliga
 - StarFire 6000 vastuvõtja SF3 või RTK signaaliga
 - StarFire 7000/7500 vastuvõtja SF-RTK või RTK signaaliga
- Tööseadisele paigaldatud StarFire'i vastuvõtja
 - StarFire 3000 vastuvõtja koos SF1, SF2 või RTK signaaliga
 - StarFire 6000 vastuvõtja koos SF1, SF3 või RTK signaaliga
 - StarFire 7000/7500 vastuvõtja SF1, SF-RTK või RTK signaaliga
- Signaali jagamine sisse lülitatud

MÄRKUS: Kui kasutate muu signaalitugevusega vastuvõtjaid, peab masina vastuvõtjal olema parem signaal.

Tööseadise vastuvõtjaga signaali jagamine lülitatakse automaatselt sisse.

AutoTraci tööseadise juhtimine tagurdusrežiimis.

AutoTraci tööseadise roolimisabi tagurdusrežiimi toetatakse järgmistel masinatel.

- Kõik masinad, mis töötavad AT2 konfiguratsiooniga
- 7-, 8- ja 9-seeria traktorid ühe järelveetava tööseadisega

Soovitav kiirus AutoTraci tööseadise roolimisabi kasutamisel tagasikäigul on vahemikus 3–6 km/h (2–4 miili/h). Kui masina ja tööseadise vead on 13 cm (5 tolli) või alla selle, lülitage optimaalse jõudluse tagamiseks taas edasisuuna režiimile.

Selleks et näha, millises konfiguratsioonis masin töötab, avage AutoTraci diagnostika.

1. Valige AutoTraci sektordiagramm.
2. Valige suvand Seisund.
3. Valige AutoTraci süsteem.
4. Veenduge, et AutoTraci režiim oleks AT 2.0.

AutoTraci tööseadise juhtimine on paigaldatud

MÄRKUS: AutoTrac™-i tööseadise juhtimine ei ühildu tagumiste 3-punktiliste rippsüsteemidega, v.a mittepöörlevat tagumist 3-punktilist rippsüsteemi kasutatav külvik TT 8022.

Süsteem aktiveerub või blokeerub automaatselt rippsüsteemi asendist olenevalt (täiesti all olev rippsüsteem on 0% ja täiesti üleval 100%).

Aktiveerimise tingimused. Aktiveeritakse tööseadise langetamisel ja rippsüsteemi liikumisulatuselt 70%-ni jõudmisel (vaikimisi).

Blokeerimise tingimused. Desaktiveeritakse tööseadise tõstmisel rippsüsteemi liikumisulatuselt üle 85% (vaikimisi).

Konfigureerimise reeglid.

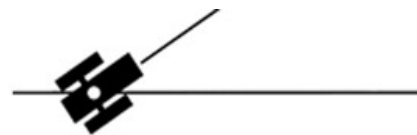
1. Aktiveerimise ja blokeerimise piirväärtused peavad vähemalt 10% võrra erinema.
2. Blokeerimise piirväärtus ei tohi ületada 95%.
3. Aktiveerimise väärtust (alumist piiri) ei saa seada suuremaks kui blokeerimise väärtust (ülemine piir).
4. Blokeerimise väärtust (ülemist piiri) ei saa seada väiksemaks kui aktiveerimise väärtust (alumine piir).

ZIDXK1X, 1750228151574-21-08JUL25

Roolimisüsteemi optimeerimine**Jõudlusmonitor**

Jõudlusmonitor näitab suunaviga ja järgimisviga. See on mõeldud abistama AutoTraci laiendatud seadete häälestamisel. Suunaviga näitab masina suunda

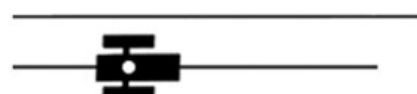
parajasti kasutatava raja suhtes. Järgimisviga näitab masina rajaviga ehk kõrvalekallet parajasti kasutatava raja suhtes.

Suunavea mõõdik

PC16972—UN—22MAY13

Suunaviga näitab masina suunda parajasti kasutatava raja suhtes. Suunaviga peaks olema +/- 1°.

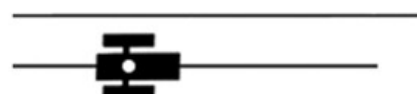
Selle vahemiku ületamisel võib olla vajalik korrigeerimine.

Järgimisvea mõõdik

PC16969—UN—22MAY13

Järgimisviga näitab masina rajaviga ehk kõrvalekallet parajasti kasutatava raja suhtes. Kaarja tulpdigrammi väärtus näitab minimaalse ja maksimaalse suunavea muutust viimase 10 sekundi jooksul.

MÄRKUS: Roolisüsteemi juhtüksuse väärtused olenevad masina juhtimisest.

Rooli reguleerimine edasikäigul

PC16969—UN—22MAY13

Järgimisviga



PC28738—UN—25AUG22

Kiire edasikäigu seade ikoon



PC28739—UN—25AUG22

Aeglasem edasikäigu seade ikoon

Rajatundlikkuse järgimine

Määrab kindlaks, kui jõuliselt reageerib AutoTrac külgsuunalistele vigadele.

- Kõrgemad sätted. Jõulisem reageering masina rajalt kõrvalekalde vigadele.
- Madalamad seaded. Aeglasem reageering masina rajalt kõrvalekalde vigadele.

Suunajoon



Kõrge suunajoon

PC28740—UN—25AUG22



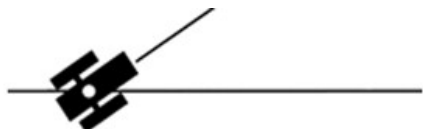
Madal suunajoon

PC28741—UN—25AUG22

Määrab lengerdusmäära (masina pöörämiskiiruse) mõju järgimiskindlusele. Suunajoon toimib ettevaatamisparameetrina ja seda võib kasutada üleroolitavuse minimiseerimiseks. Suured reguleerimisulatused võivad anda halva töökindluse.

- Kõrgemad sätted. Agressiivsem reaktsioon lengerdusmääradele.
- Madalamad seaded. Passiivsem reageering lengerdusmääradele.

Suuna reatundlikkus



Suuna viga

PC16972—UN—22MAY13



Kõrge suuna reatundlikkus

PC28742—UN—25AUG22



Madal suuna rajatundlikkus

PC28743—UN—25AUG22

Määrab kindlaks, kui agressiivselt AutoTrac reageerib suuna vigadele.

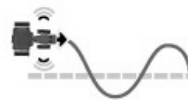
- Kõrgemad sätted. Jõulisem reageering masina suuna vigadele.
- Madalamad seaded. Aeglasem reageering masina suuna vigadele.

Juhtimise reageerimiskiirus



Suur juhtimise reageerimiskiirus

PC28744—UN—25AUG22



Väike juhtimise reageerimiskiirus

PC28745—UN—25AUG22

Reguleerib järgimisvõime säilitamiseks masina roolimisikiirust. Roolimise reageerimiskiiruse tõstmine annab reeglina parema järgimisvõime.

- Kõrgemad sätted. Annavad parema järgimiskindluse, kuid võivad põhjustada ka rataste kiiremat liikumist või võbelemist.
- Madalamad seaded. Annavad rataste väiksema liikumise, kuid võivad põhjustada ka halvemat järgimisvõimet.

Otsingu tundlikkus



Suur otsingu tundlikkus

PC28746—UN—25AUG22



Madal otsingu tundlikkus

PC28747—UN—25AUG22

Määrab kindlaks, kui jõuliselt masin rada otsib. Niisugune häälestus mõjutab traktori talitlust ainult raja otsimisel.

- Kõrgemad sätted. Jõulisem rajajoone järgimine.
- Madalamad seaded. Tulemuseks on sujuvam jooneotsing.

Kurvitundlikkus



Suur kurvitundlikkus

PC28748—UN—25AUG22



Väike kaare tundlikkus

PC28749—UN—25AUG22

Määrab kindlaks, kui agressiivselt AutoTrac reageerib

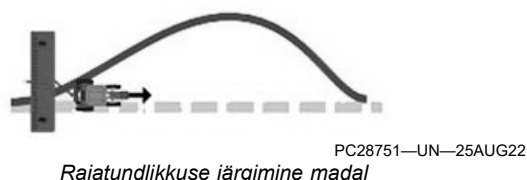
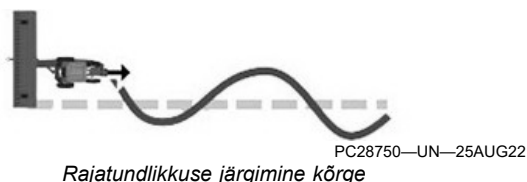
raja kurvidele. See parameeter mõjutab tööd ainult kurvilisel rajal navigeerimise korral.

- Kõrgemad sätted. Masina pööre kurvis toimub väiksema raadiusega.
- Madalamad seaded. Masina pööre kurvis toimub suurema (laiema) raadiusega.

Tööseadise juhtimine

TÄHTIS: Tööseadise pöördetelje mõõtu läheb tarvis tööseadise õigeks navigatsiooniks. Pöördetelje täpse mõõtmise juhiste nägemiseks vt elektroonilise spikri pöördetelje mõõtmise teavet. Pöördetelje vale mõõt võib põhjustada halba jõudlust või tööseadist kahjustada.

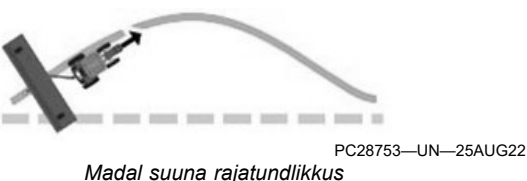
Rajatundlikkuse järgimine



Määrab kindlaks, kui jõuliselt reageerib AutoTrac külgsuunalistele vigadele.

- Kõrgemad sätted. Jõulisem reageering tööseadise rajalt kõrvalekalde vigadele.
- Madalamad seaded. Aeglasem reageering tööseadise rajalt kõrvalekalde vigadele.

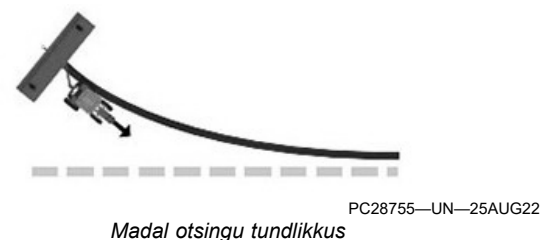
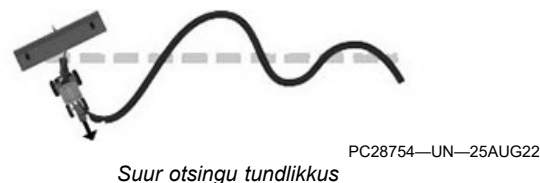
Suuna reatundlikkus



Määrab kindlaks, kui jõuliselt reageerib AutoTrac tööseadise suunavigadele.

- Kõrgemad sätted. Jõulisem reageering tööseadise suuna vigadele.
- Madalamad seaded. Aeglasem reageering tööseadise suuna vigadele.

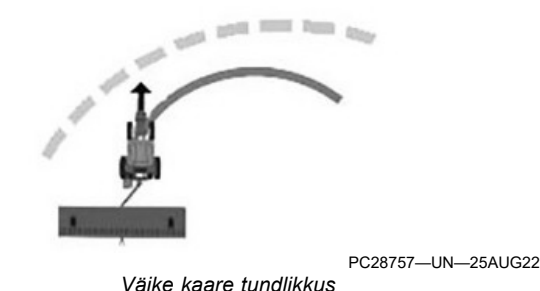
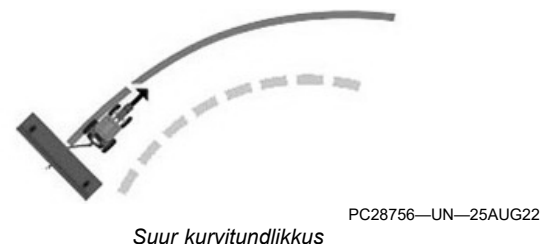
Otsingu tundlikkus



Määrab kindlaks, kui agressiivselt masin rada otsib. Niisugune häälestus mõjutab traktori talitlust ainult raja otsimisel.

- Kõrgemad sätted. Jõulisem rajajoone järgimine.
- Madalamad seaded. Tulemuseks on sujuvam jooneotsing.

Kurvitundlikkus

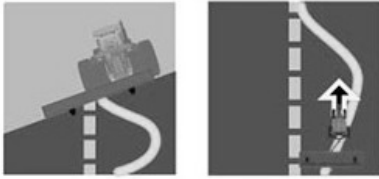


Määrab kindlaks, kui agressiivselt AutoTrac reageerib raja kurvidele. See parameeter mõjutab tööd ainult kurvilisel rajal navigeerimise korral.

- Kõrgemad sätted. Masina pööre kurvis toimub väiksema raadiusega.

- Madalamad seaded. Masina pööre kurvis toimub suurema (laiema) raadiusega.

Kalde tundlikkus



Kalde tundlikkus kõrge

PC28758—UN—25AUG22



Kalde tundlikkus madal

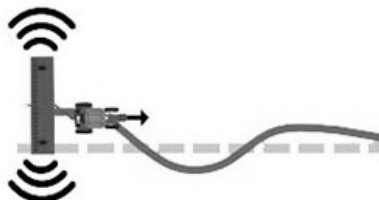
PC28759—UN—25AUG22

MÄRKUS: Sätet tuleb pinnase tingimuste muutumisel võib-olla muuta.

Määrab kindlaks, kui jõuliselt reageerib AutoTrac kalde muutustele. Liiga kõrge väärtus ja traktor juhib tööseadist ülesmäge. Liiga kõrge väärtus ja traktor juhib tööseadist allamäge.

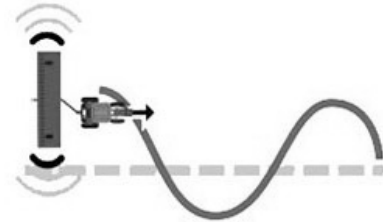
- Kõrgemad sätted. Masin sõidab kallakul kõrgemal, et kompenseerida tööseadist, mis kipub allamäge libisema.
- Madalamad seaded. Masin sõidab kallakul madalamal, et kompenseerida tööseadist, mis allamäge kuigi palju ei libise.

Reageerimiskiirus kallakul



Reageerimiskiirus kallakul kõrge

PC28760—UN—25AUG22



Reageerimiskiirus kallakul madal

PC28761—UN—25AUG22

Määrab kindlaks, kui kiiresti reageerib AutoTrac kalde muutumisele.

- Kõrgemad sätted. Kiirem reaktsioon kalde muutumisele.
- Madalamad seaded. Aeglasem reaktsioon kalde muutumisele.

ch177nn,1685617257742-21-01JUN23

AutoTrac RowSense

AutoTrac RowSense on integreeritud AutoTraci täiustus maisi koristamiseks või toote laotamiseks. Reaanduritelt saadud signaalid ühendatakse olemasolevate AutoTraci signaalidega, et aidata masinal õiges reas püsida. Kui reaandurist ei tule signaale (näiteks läbi vee sõites), toimib harilik GPS-navigatsioon.

AutoTrac RowSense töötab kõigi raja järgimise süsteemidega ja enamiku standardsete koristussüsteemide ja laotusmustritega. Kõik raja järgimise režiimid toimivad samal viisil kui GPS-põhise AutoTraci süsteemiga.

AutoTrac RowSense'i ostmiseks pöörduge ettevõtte John Deere edasimüüja poole.

Lisateavet vaadake AutoTrac RowSense'i kasutusjuhendist.

Juhtradade nihked

Kui AutoTrac RowSense on lubatud, nihutatakse juhtrada, et hoida see reaandurite asendi keskel. Kui valitakse uus põld või AutoTrac RowSense on välja lülitatud, kustutab süsteem kõik AutoTrac RowSense'i määratud juhtradade nihked.

AutoTrac RowSense'i olekuikoonid



Ooterežiim (valge ikoon)

PC24011—UN—31MAR17

Süsteem on lahutatud.



PC28735—UN—25AUG22

Süsteem on rakendatud (roheline ikoon)

Süsteem on rakendatud ning töötavad mõlemad reaandurid ja GPS.



PC28736—UN—25AUG22

GPS-i signaali pole (kollane ikoon)

Süsteem on rakendatud ja töötab üksnes reaanduri andmete põhjal.



PC28737—UN—25AUG22

Reaanduri signaali pole (oranž ikoon)

Süsteem on rakendatud ja töötab üksnes GPS.

Reaandurite rakendamine

Kui algusrada on seatud, siis saab AutoTraci jätkamislüliti vajutada, kui masin on pooles rajavahe ja radade suhtes nõutava nurga all. RowSense hakkab masinat juhtima kohe, kui reaandurid tuvastavad rea asukoha.

Põlluotsal pööramine käib samamoodi nagu GPS-i põhise AutoTraci korral.

1. Juht joondab masina rajaga.
2. AutoTraci rakendamiseks vajutage jätkamislüliti.
3. Reaandurid tuvastavad rea asukoha ja järgivad seda.

Kohanduvate kurvide, ringikujulise raja ja AB-kõverate joone pikendamise funktsiooniga saab pikendada külgnevaid raja projektsioone pöördribadele.

Raja väljalangemine

Raja väljalangemine juhtub reaanduri andmete kadumisel. AutoTrac töötab GPS-i abil, kuni reaandmed uuesti hangitakse. See väljalangemine võib juhtuda vette sisenemisel.

Kui sirge või AB-kurviga raja kasutamisel langeb rada välja, siis toimub navigeerimisraja uuesti tsentreerimine. See meetod tagab AutoTrac RowSense'ile suurema võimaluse hankida õige rada teisel pool vett uuesti.

Manuaalne RowSense

Valige manuaalne RowSense'i režiim, et kasutada reaandurit ainult heedril. Manuaalse RowSense'i jaoks ei ole vaja AutoTraci aktiveerimist ega litsentsi.

Manuaalse RowSense'i režiim on saadaval täpsemates roolimisabi seadetes, kui täidetud on järgmised tingimused.

- Masinale on paigaldatud 4600 CommandCenter või 4640 universaalmonitor.
- Ekraan tuvastab masina iseliikuvat hekseldi, puuvillakombaini või puuvillakoorijana.
- Ekraan tuvastab CAN-siinil realeidja andurid.

ch177nn,1685617257495-21-01JUN23

Rikkeotsing

MÄRKUS: AutoTrac on häälestatud talitlema hästi enamikus põllutingimustes, kasutades erinevaid tööseadiseid. Ebatavalistes tingimustes saab juht süsteemi spetsiifiliste põllutingimuste ja tööseadiste jaoks peenhäälestada. Reguleerige juhtimistundlikkust enne kasutamist astmeliselt järgmise kava kohaselt.

Kontrollige ja kõrvaldage enne häälestamist muud probleemid. Sooritage traktoril vajalik mehaaniline kontroll ja kalibreerimised. Selle nõude täitmata jätmine võib tuua kaasa tõrkeid või liigset ajakulu, kuna süsteemi ei saa pöörata.

Rooli ülemäärane liikumine. AutoTrac töötab üldjoones rahuldavalt, kuid rattad liiguvad kiiresti edasi-tagasi.

Jõuline S-kujuline liikumine. Üle masina esiosa vaadates võib märgata pidevat edasi-tagasi liikumist. Kuigi võib märgata liikumist, on ekraanil kuvatav kõrvalekalde viga (kaugus A–B joonest) sageli suhteliselt väike.

Loid S-kujuline liikumine. AutoTraci talitus tundub loid, kui masin proovib jääda joonele, ja masin liigub aeglaselt küljelt küljele.

Loid joone otsimine. AutoTrac tundub jooneotsingul loid. Traktor jääb enne joondumist tükiks ajaks ühele poole joont.

Jõuline joone otsimine. AutoTrac liigub üle joone ja jätkab jooneotsingu ajal ülekompanseerimist, tekitades jooneotsingu ajal kõrge sagedusega tiheda S-kujulise mustri.

Kurvi väliskülje järgimine. AutoTrac on kõveral rajal loid, mis põhjustab aeglase S-kujulise liikumise üle joone. Liikumisjoon on sageli vajalikust trajektoorist väljaspool.

Kurvi sisekülje järgimine. AutoTrac näitab kurvi järgimise režiimis kiireid ja kõrge sagedusega

korrektsioone, mis toob kaasa tiheda S-kurvi kujulise mustri või kaldudes sageli soovitud raja sisekurvi.

MÄRKUS: Teavet vigade kõrvaldamise kohta vaadake elektroonilise spikri failidest.

Üldine häälestamine

Reguleerimissoovitused:

- Juhtimistundlikkus. Enne muid reguleerimisi seadke väärtusele 100. Reguleerige 10 sammuga.
- Reatundlikkuse järgimine: Reguleerige 20 sammuga.
- Suuna rajatundlikkus. Reguleerige 10 sammuga.
- Suunajoon. Reguleerige 10 sammuga.
- Juhtimise reageerimiskiirus. Reguleerige 10 sammuga.
- Otsingu tundlikkus. Reguleerige 20 sammuga.
- Kaare tundlikkus. Reguleerige 20 sammuga.

Üks väärtus korraga: Proovige reguleerida seadeid järgmiselt probleemsete põllutingimuste korral, kui AutoTrac on aktiivne:

1. Alustage tehase vaikeseadetega.
Juhtimistundlikkuse väärtus on seotud väärtusega vahekaardil Navigatsiooni vaade. Proovige kasutada väärtust, mis on sarnane tingimustele, milles töötate (70 betoonile, 100 enamikule tingimustele, 120 pehmele pinnasele). Seda arvu võib olla vajalik veelgi muuta.
2. Kui AutoTrac on aktiivne probleemsetes tingimustes (kiirused, pinnas, rehvide seadistus jms), suurendage/vähendage suuna rajatundlikkust 10 võrra.
3. Kui suuna rajatundlikkuse muutmine ei lahenda probleemi, siis lähtestage suuna rajatundlikkuse parameeter. Suurendage või vähendage suunajoont samal viisil, nagu eelmises etapis.
4. Kui ükski eelnev etapp ei mõjunud, lähtestage ka suunajoon ja suurendage või vähendage juhtimise reageerimiskiirust samal viisil, nagu eelmistes etappides.

Seadete kombineerimine: Kui eelnev protseduur ei anna rahuldavat talitlust ja kui olete tuttav parameetrite mõjuga AutoTraci talitlusele (nagu kirjeldati eelmises etapis), proovige mõnda muud parameetrite kombinatsiooni, kui AutoTrac on aktiivne.

ch177nn,1685617257238-21-24MAY24

AutoTraci pöörde automaatika

AutoTraci pöörde automaatika



PC28762—UN—25AUG22

AutoTraci pöörde automaatika

AutoTraci pöörde automaatika rakendus automatiseerib pöördeid varustatud masinatel. See automaatika võimaldab juhil keskenduda muudele ülesannetele, mitte otskeerdude koordineerimisele.

AutoTraci pöörde automaatika esmakordsel seadistamisel soovitame kasutada vaikesätteid. Vaikesätted annavad alustuspunkti, mis toimib võrdsesti hästi paljude masinate ja tööseadiste konfiguratsioonidega. Teatud konfiguratsioonide puhul võib olla vajalik reguleerida AutoTraci pöörde automaatika täpsemaid seadistusi, et jõudlust peenhäälestada. Näiteks kui traktor on kolmekordsete ratastega laiemaks muudetud või kui pööramisraadius mõjutab pöördenurga piirajate seadistamine, vajavad maksimaalne pööramise raadius ja maksimaalne pöördenurk seadistamist.

AutoTraci pöörde automaatika avamine

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Rakendused.
3. Valige AutoTraci pöörde automaatika rakendus.

Kaardistamine

AutoTraci pööramisautomaatika kaardimoodul kuvab saabuvate pöörete teabe, nt pöörde kauguse ja suuna. Kaardistamisrakenduse kohta saate lisateavet elektroonilisest spikrist.

AutoTraci pöörde automaatika ühilduvus:

AutoTraci pöörde automaatika ühildub järgmiste ekraanide ja vastuvõtjatega:

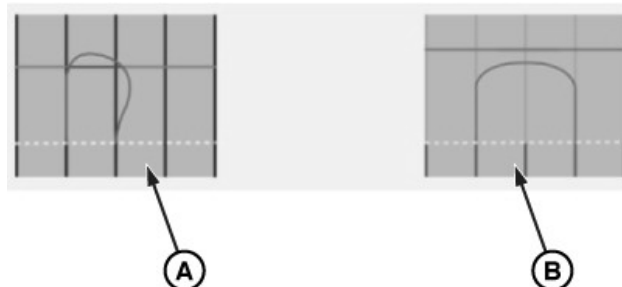
MÄRKUS: Uuendage tarkvara uusimale versioonile.

- 4600 CommandCenteri ekraan
- Universaalmonitor 4640
- Universaalmonitor G5
- G5 CommandCenteri ekraan
- StarFire 3000 vastuvõtja
- StarFire 6000 vastuvõtja
- StarFire 7000 vastuvõtja
- StarFire 7500 vastuvõtja

AutoTraci pöörde automaatika ei ühildu järgmiste ekraanidega:

- 4200 CommandCenter
- 4600 CommandCenteri versiooni 1 protsessor
- Universaalmonitor 4240
- Algupärane GreenStari ekraan
- GreenStar 2 1800 ekraan
- GreenStar 2 2600 ekraan
- GreenStar 3 2630 ekraan, kui seda kasutatakse koos 4600 CommandCenteri või 4640 universaalmonitoriga.

Pöörde vahelejätmise soovitus



PC613045—UN—20FEB24

Pöörde vahelejätmise soovitus

A—Vahelejätmata

B—Pöörde vahelejätmise

AutoTraci pöörde automaatika soovib pöörde vahele jätta, kui tehnoradade vahe on masina minimaalsest pöörde diameetrist väiksem. Seda funktsiooni rakendatakse ainult tagasipöörete valimisel.

Pöörde vahelejätmisega nõustumiseks valige pöörde vahelejätmise soovitus teates valik OK. Sulgege teade või valige käsk Tühista, et loobuda soovituselt ja jätkata ilma pööret vahele jätmata.

MÄRKUS: Valikud säilivad kül- ja soekäivituse tsüklite ajal.

MÄRKUS: Soovitus kuvatakse uuesti, kui liigutakse teisele põllule ja tehnoradade vahe on väiksem kui pöörde läbimõõt.

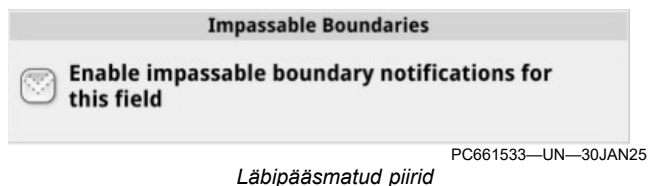
Nutikas pöörde muutmise

Kui tehnoradade vahe on masina minimaalse pöörde läbimõõduga võrdne või sellest suurem, kavandab rakendus tõhusa tagasipöörde.

Kui tehnoradade vahe on väiksem kui masina minimaalne pöörde läbimõõt, tuleb pööre pinnikujuline, milleks on vaja rohkem ruumi.

MÄRKUS: Kui pöörde vahelejätmisega nõustutakse, eirab rakendus nutikat pöörde muutmise funktsiooni.

Läbipääsmatud piirid



Ligipääsmatute piiride hoiatuse saab blokeerida, kui valite märkeruudu AutoTraci pöörde automaatika täpsemates seadustest. Märkeruut läheb vaikeolekusse (hoiatus on lubatud) järgmistel tingimustel.

- Põllu muutmine
- Juht pole istmel
- Võtme välja ja sisse lülitamine

ch177nn,1740727678852-21-28FEB25

Traktori AutoTraci pöörde automaatika

Kasutage AutoTraci pöörde automaatikat koos iTEC-iga, et paljud kabiinisisesed ülesanded automatiseerida. Automatiseerimine võimaldab juhtidel keskenduda seadmetele ja käesolevale ülesandele ning vähem töövahendite juhtimisele.

Töönõuded

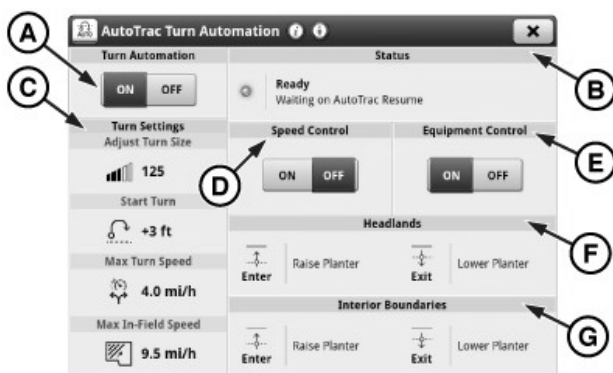
- AutoTraci pöörde automaatika peab olema aktiivne.
- Pöörde automaatika peab olema sisse lülitatud.
- iTEC-i pealüliti peab olema sisse lülitatud.

MÄRKUS: AutoTraci pöördamise automaatika ei ühildu masina juurdepääsu radadega.

MÄRKUS: AutoTraci pööramise automaatika AB-kurve kasutamiseks tuleb AB-kurvid salvestada põllu ühest otsast teise (põlluotsast põlluotsani). Otsaspöördeid ei looda, kui AB-kurvid pole õigesti salvestatud.

- Valitud peab olema sirge rada, AB-kõverad või AutoPath.
- Põlluotsa tsüklid peavad olema määratud.
- Põllu piiri teave peab olema sisestatud.
- Tööseadise profiili nõuded peavad olema täidetud.
- Masina profiili nõuded peavad olema täidetud.
- 8-kujuline pööre võib olla lubatud (valikuline).

Traktori AutoTraci pöörde automaatika seaded



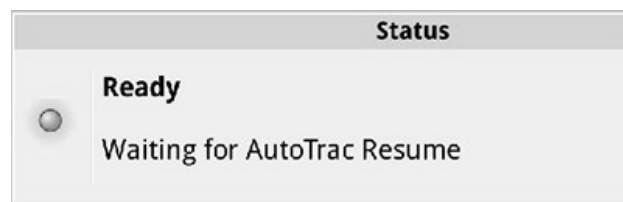
PC620660—UN—24MAY24
Traktori AutoTraci pööramise automaatika seadete leht

- A—Pöörde automaatika
- B—Olek
- C—Pööramise seadistused
- D—Kiirushoidik
- E—Seadme juhtimine
- F—Põlluotsad
- G—Sisemised piirid

Pöörde automaatika (A) – lülitage AutoTraci pöörde automaatika aktiveerimiseks SISSE.

MÄRKUS: iTEC-iga masinatel lülitab pööramise automaatika SISSE ka iTEC-i funktsioonid. Kui iTEC lülitatakse VÄLJA, lülitub AutoTraci pööramise automaatika samuti VÄLJA.

Olek (B) – annab juhile automatiseerimisolekust visuaalsete näidikutega teada.



PC28997—UN—24APR23
Olek – Valmis –AutoTraci taastamise ootel

- Hall LED (automaatika VÄLJAS) – pööramise automaatika pealüliti on välja lülitatud.
- Kollane LED (pole valmis) – vähemalt üks pööramise automaatika nõue on täitmata.
- Punane LED (tuvastati viga) – tuvastati süsteemiviga.
- Roheline LED (valmis) – pööramise automaatika on valmis. Lubamiseks vajutage jätkamislüliti.
- Sinine LED (aktiivne) – süsteem on töös.

Pöörde seaded (C) – annab kiire ülevaate pöörde automaatikaga seotud eri seadete väärtustest.

Kiirushoidik (D) – masina kiiruse käsitsi juhtimiseks lülitage kiirushoidik VÄLJA.

MÄRKUS: Ekraanil kuvatakse enne pööret hoiatusteade, mis juhendab juhti ohutu ja täpse pöörde jaoks kiirust vähendama.

Seadme juhtimine (E) – lülitage seadme juhtimine VÄLJA, et võimaldada AutoTraci pöörde automaatikal töötada ilma iTEC-i seadistamiseta.

Põlluotsad (F) – valige tekstiala, et muuta põlluotstel käivitatavaid jadasid.

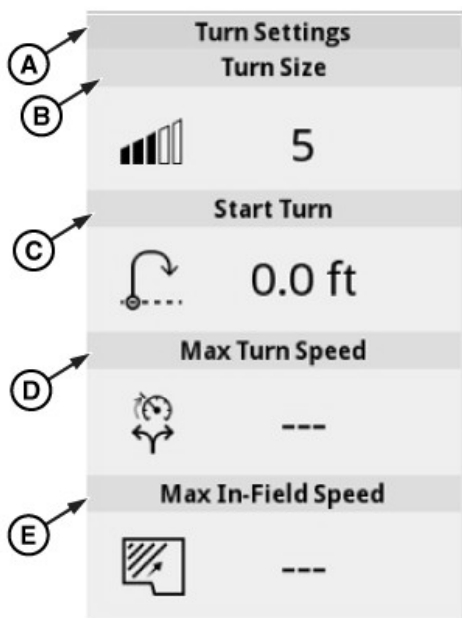
MÄRKUS: Kui sisepiirid on hallid, tähendab see, et põllul pole sisepiire. Seadistustele juurdepääsuks tuleb luua sõidetav sisepiir.

Sisepiirid (G) – valige tekstiala, et muuta sisepiiride jaoks käivitatavaid jadasid.

MÄRKUS: Kui sisepiirid on hallid, tähendab see, et põllul pole sisepiire. Seadistustele juurdepääsuks tuleb luua sõidetav sisepiir.

MÄRKUS: Pöörde automaatika kohta leiate lisateavet AutoTraci pööramise automaatika elektroonilisest spikrist.

Pööramise seadistused



PC613043—UN—12FEB24

Pööramise seadistused

- A—Pööramise seadistused
- B—Pöörde suurus
- C—Alusta pööramist
- D—Max pööramiskiirus
- E—Max kiirus põllul

Pöörde seaded (A) – annab kiire ülevaate pöörde automaatikaga seotud eri seadete väärtustest.

Pöörde suurus (B) – reguleerib pööramisraja kuju. Väiksema numbri korral on pööre väiksem ja vastupidi.

Alusta pööret (C) – seadistab pööramisraja alguseks enne põlluotsa piiri ületamise või pärast seda.

MÄRKUS: Kui masina kiirust muudetakse käsitsi AutoTraci pöörde automaatika töötamise ajal, ei kasutata kiiruse juhtimiseks enam maksimaalse pööramise kiiruse ja maksimaalse põllul liikumise kiiruse kontrollimiseks kiiruse automaatsätteid. AutoTraci pöörde automaatika aga jääb aktiivseks ja jätkab täiustatud pööramisjuhtimise, tööseadise haldussüsteemi (IMS) ja iTEC-i funktsioonide täitmist.

MÄRKUS: Max pööramiskiirus ei alista traktori seadistatud liikumiskiirust. Maksimaalne kiirus, mille juures masinad saab AutoTraci pöörde automaatikat kasutades kasutada, on kahest väärtusest väiksem.

Max pööramiskiirus (D) – määrab maksimaalse kiiruse, millega masin pööramise ajal võib liikuda.

MÄRKUS: Max kiirus põllul ei alista traktori seadistatud liikumiskiirust. Maksimaalne kiirus, mille juures masinad saab AutoTraci pöörde automaatikat kasutades kasutada, on kahest väärtusest väiksem.

Max põllul liikumise kiirus (E) – määrab maksimaalse põllul liikumise kiiruse.

Ühilduvus ettevõtte John Deere traktoritega.

Traktori AutoTraci pöörde automaatika ühildub järgmiste ettevõtte John Deere traktoritega.

MÄRKUS: 8x30T ja 9x30T ei ühildu AutoTraci pöörde automaatikaga.

- 6R FT4 (IVT ja iTEC)
- 7R FT4 (IVT, CQT ja e23)
- 8R, 8RT FT4 (EVT, IVT, PST 16 ja e23)
- 8RX (EVT, IVT ja e23)
- 9R, 9RX, 9RT FT4 (e18)
- 6R IT4 (IVT ja iTEC)
- 7R IT4 (IVT ja CQT)
- 8R, 8RT IT4 (IVT ja PST 16)
- 9R, 9RT IT4 (PST 18)
- 8x30 (IVT ja PST 16)
- 9x30 (PST 18)

IVT (astmeteta käigukast)

CQT (CommandQuad II käigukast)

PST (PowerShift-käigukast)

e18 (18 käiguga PowerShift käigukast koos rakendusega Efficiency Manager)

e23 (23 käiguga PowerShift käigukast koos rakendusega Efficiency Manager)

Järeleveetavate pneumokärude ühilduvus

Traktori AutoTraci pöörde automaatika ühildub järgmiste pneumokärudega.

- C-seeria
- 1910 hüdrauliline ajam

Tööseadise ühilduvus

Traktori AutoTraci pööramise automaatika ei ühildu järgmiste tööseadistega.

- Ette ühendatud tööseadised
- Pukseerimine pneumokülviku seemnekärude vahel
- Mitu järjest tõmmatavat tööseadist, kus tööseadis ei ole otse traktoriga ühendatud

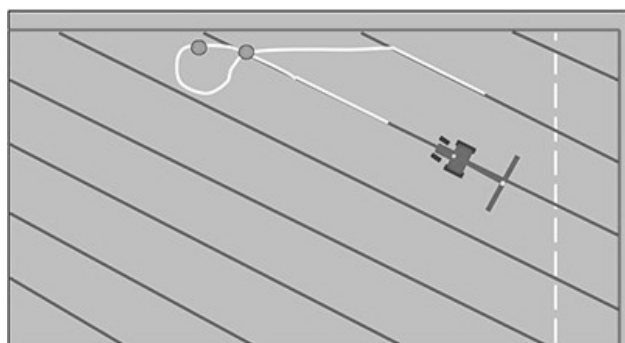
Kaheksate tegemine

MÄRKUS: Kaheksate tegemine on kaardistamisrakenduses AutoTraci pöörde automaatika kaardilegendis aktiveeritud.

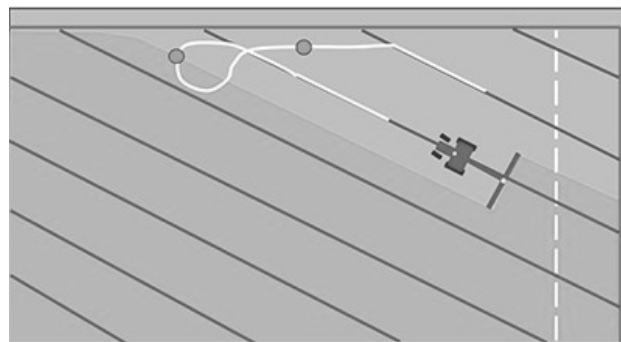
Kaheksaid saab teha, kui põllul on ülemine/alumine piir ja nurga alla rajad. Pööre määratakse tööseadise poole laiuse ulatuses piiri sisse, et tööseadis ise püsiks piiri sees. Masin lülitub automaatselt U-tüüpi pöördele, kui roolimisabi joone nurk võrreldes põlluotsaga ületab 45° ja tagasi kaheksakujulisele pöördele, kui nurk on väiksem kui 45°.

Kaheksakujuline pööre ühildub sirge rajaga.

Kui see on valitud, sünkroonitakse valik "Maksimeeri pööretel katvus" iTEC-i katvussätetega. iTEC-i jadad asetatakse sinna, kus katvus algab ja lõpeb. Seda sätet lülitatakse menüüs Informatsioon ja sätet.



PC28850—UN—08MAY23
Maksimaalne katvus pöörete ajal – VÄLJAS



PC28851—UN—08MAY23
Maksimaalne katvus pöörete ajal – SEES

A—Katvus on VÄLJAS

B—Katvus on SEES

Lisateavet kaheksakujuliste pöörete kohta leiate AutoTraci pöörde automaatika elektroonilisest spikrist.

ch177nn,1709205337514-21-24MAY24

Kombaini AutoTraci pöörde automaatika

Kombainide AutoTraci pööramise automaatika automatiseerib ainult põlluotsas tehtavaid pööreid. Kombainide AutoTraci pööramise automaatika ei juhi kiirust ega masina muid funktsioone.

AutoTraci pöörde automaatika ühildub integreeritud AutoTraci ja RowSense'iga.

Töönõuded

- AutoTraci pöörde automaatika peab olema aktiivne.
- Pöörde automaatika peab olema sisse lülitatud.
- Valitud peab olema Sirge rada või AutoPath.
- Põllu piiri teave peab olema sisestatud.
- Masina profiili nõuded peavad olema täidetud.
- Spiraalpöörded võivad olla aktiveeritud (valikuline).

Töökäigu lõpus on AutoTraci pöörde automaatika enne pööret blokeeritud, kui väljalaadimistigu on aktiivne või välja sirutatud.

MÄRKUS: MÄRKUS. Väljalaadimistigu saab pikendada, kui funktsioon on aktiveeritud menüüs Täpsemad seadistused.

Kombaini AutoTraci pöörde automaatika seaded



PC29160—UN—01JUN23
Kombaini AutoTraci pöörde automaatika seaded

- 1. Pöörde suurus (A)** – reguleerib pööramisraja kuju. Väiksema numbri korral on pööre väiksem ja vastupidi.
- 2. Alusta pöörämist (B)** – seadistab pööramisraja alguse enne põlluotsa piiri ületamist või pärast seda.

Kombaini AutoTraci pööramise automaatika ühilduvus

Kombaini AutoTraci pöörde automaatika ühildub järgmiste kombainidega.

Ettevõtte John Deere kombainid	Mudeliaasta
X-seeria	2021 ja uuemad
S700-seeria	2018 ja uuemad
S430- ja S440-seeria	2017 ja uuemad

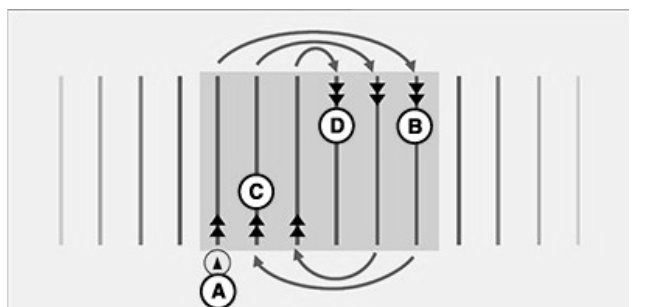
Pöördemustrid

MÄRKUS: Pöördemustrid valivad katvuse alusel, millisel töökäigul soovite sõita. Kui enamik töökäigust on läbitud, jätab kombain töökäigu vahele ja liigub järgmisele töökäigule.

MÄRKUS: Kui samal maal töötab mitu masinat, saab ülekatte vältimiseks kasutada järgmise käigu määramiseks kasutada jagatud katvust.

Kombaini AutoTraci pöördamise automaatika on võimeline tegema kaht spiraalpööret.

- 1. Spiraal sisse** – spiraali ajal sissepoole pööramise ajal pöörab kombain alati paremale. Vahelejätmiste arv on 2 miinus maa suurus. Kui töö on lõpetatud, väheneb vahelejätmiste arv järk-järgult nullini. Selles näites on maa suuruseks määratud 6, mis tähendab maksimaalselt 4 vahelejätmist. Alates alguspunktist (A) lõpetab kombain esmase töökäigu, jätab 4 töökäiku vahele ja lõpetab viienda töökäigu (B). Kombain jätab kolm töökäiku vahele ja lõpetab järgmise töökäigu (C) mustri. Kombain jätkab sissepoole spiraali, kuni kõik töökäigud on lõpetatud. Pärast viimase pöörde (D) lõpetamist lülitub masin vaikimisi otse läbisõidule. Juht läheb järgmisele maale ja jätkab valitud mustri.

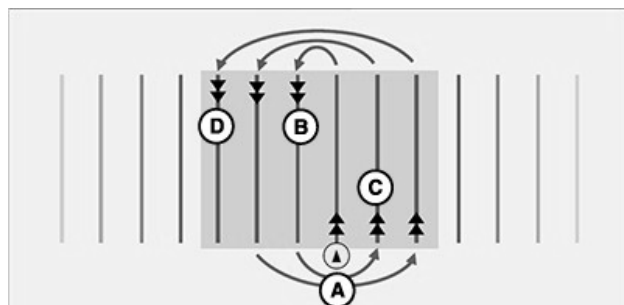


Sissepoole spiraali pööre maa suurusega 6

A—Alguspunkt

B—Viies töökäik
C—Järgmine töökäik
D—Viimane pööre

- 2. Spiraal välja** – kombain alustab maa keskel ja liigub spiraalis välja, pöörates alati vasakule. Maa suurus määrab vahelejätmiste maksimaalse arvu. Väljapööramise ajal algab vahelejätmiste arv nullist. Töökäikude ajal suureneb vahelejätmiste arv järk-järgult, kuni vahelejätmiste maksimumarv on saavutatud. Näites on maa suuruseks 6 ja see algab 0 vahelejätmisega. Kombain liigub alguspunktist (A) ühe rea võrra üles ja liigub mööda kõrvalolevat rada alla vasakule (B). Kui kombain jõuab teise töökäigu (B) lõppu, suureneb vahelejätmiste arv, võimaldades kombainil lõpetatud rea vahele jätta ja liikuda lähima mittetöötatud töökäigu (C) võrra ülespoole. Kombain jätkab spiraalis välja liikumist, kuni soovitud arv töökäike on lõpetatud. Pärast viimase pöörde (D) lõpetamist lülitub masin vaikimisi otse läbisõidule. Juht läheb järgmisele maale ja jätkab valitud mustri.



Spiraalis välja liikumise näide

A—Alguspunkt
B—Teine rida
C—Kolmas rida
D—Viimane pööre

ch177nn,1740727866353-21-28FEB25

Pritsi AutoTraci pöörde automaatika

Töönõuded

Pritsi AutoTraci pöörde automaatika on saadaval järgmist tüüpi ekraanidel Automaatika 4.0 või G5 täiustatud litsentsiga.

- Universaalmonitor 4640
- 4600 CommandCenteri ekraan
- Universaalmonitor G5/ G5^{Plus}
- CommandCenteri ekraan G5/G5^{Plus}

Pritsi AutoTraci pöörde automaatika toetab järgmisi juhtridade tüüpe.

- Sirge rada
- AutoPath (read)
- AutoPath (piirid)

MÄRKUS: Põlluotsale sisenemisel ja põllult väljumisel seadistab süsteem põlluotsa ja masina esisilla keskosa ristumiskohas lipu Põllukultuurist väljas tõeseks.

Põlluotsalt väljumisel ja põllule sisenemisel seadistab süsteem põlluotsa ja masina esisilla keskosa ristumiskohas lipu Põllukultuurist väljas vääraks.

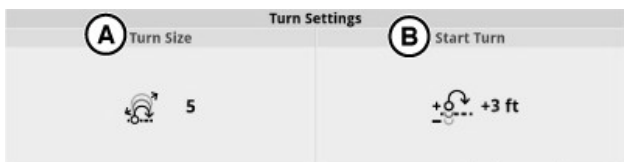
Järgmised funktsioonid pole pritsi AutoTraci pöörde automaatikas saadaval.

- Kiirushoidik
- Jada seadistamine
- Põllusisese ja pööramise kiiruse seadistused
- AB-kõverad, kohanduvad kõverad ja ringid

Pritsi AutoTraci pöörde automaatika seadistused

MÄRKUS: Kui see on lubatud, liigub pritsi AutoTraci pöörde automaatika olekusse Valmis ilma kiirushoidiku seadistusteta või jada seadistamiseta.

Pöörde seadistused – sirge rada



PC661530—UN—29JAN25
Pöörde seadistused – sirge rada

Pöörde suurus (A): reguleerib pööramisraja kuju. Väiksema numbriga korral on pööre väiksem ja vastupidi.

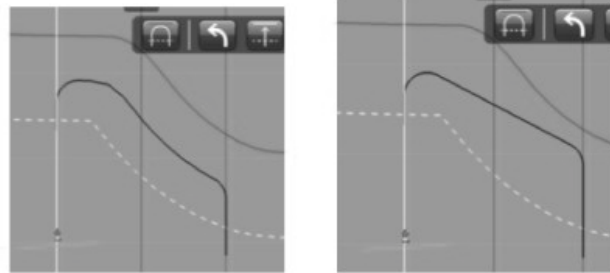
Alusta pööramist (B): seadistab pööramisraja alguseks enne põlluotsa piiri ületamise või pärast seda.

Järgi põlluotsa



PC662153—UN—17FEB25
Järgi põlluotsa

Valik Jälgi põlluotsa on täiustatud seadistus, mis on saadaval ainult roolimisabi režiimi Sirge rada kasutamisel.



A

B

Järgi põlluotsa

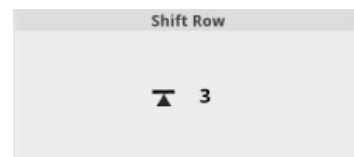
PC661535—UN—02FEB25

A—Järgi põlluotsa on SEES
B—Järgi põlluotsa on VÄLJAS

Kui see on lubatud, järgib masin põlluotsa kurvi esinemisel seda. Kui see on blokeeritud, liigub masin mööda põlluotsa kõige lühemat (sirget) rada ega järgi kõverat, kui see on olemas. Vaikimisi on valik Järgi põlluotsa SEES. Tumblerüliti valik säilitatakse võtmetsüklite üleselt.

MÄRKUS: Valik Järgi põlluotsa on saadaval ainult roolimisabi režiimi Sirge rada kasutamisel.

Pöörde seadistused – AutoPath (read)



Nihuta rida

PC659264—UN—29JAN25

Kui kasutate AutoPathi (read), liigutab suvand Nihuta rida seadistus määratud rea(d) praegusest AutoPathi põlluotsa töökäigust. Nihuta rida võimaldab valida liigutamiseks nihke suuna (sisse või välja) ja ridade arvu.

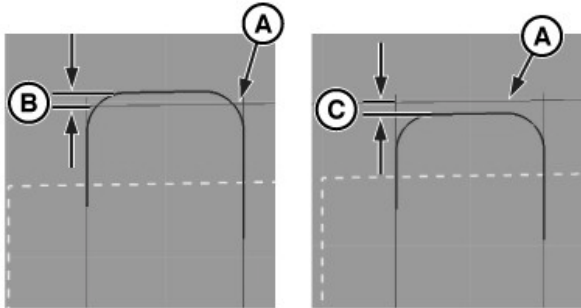
Pöörde seadistused – AutoPath (piirid)



Pöörde alustamise nihe

PC661529—UN—29JAN25

Pöörde alustamise nihe on koht, kus masin AutoPathi piiri rajaga seoses pööramist alustab.



PC662154—UN—20FEB25

Pöörde alustamise nihe

A—AutoPathi piiri rada
B—Positiivne nihe
C—Negatiivne nihe

Positiivne nihe (B) tähendab, et masin teeb pöörde pärast AutoPathi piiri rada (A). Negatiivne nihe (C) tähendab, et pööre tehakse enne AutoPathi piiri rada (A).

Pöörde alustamise nihke väärtusvahemik on +100 kuni -100 ja seda seadistatakse sammuga 0,3 m (1 jalg).

Pritsi AutoTraci pöörde automaatika ühilduvus

Ettevõtte John Deere iseliikuv taimekaitseprits	Mudel
400R	408R, 410R ja 412R
600R	612R ja 616R
Hagie	ST12S, ST16S ja ST20s (mudeliaasta 2022 ja uuem)

Ettevõtte John Deere ujuk	Mudel
800R	800R

Pöördemustrid

Pritsi AutoTraci pöörde automaatika toetab ainult U-pöördeid.

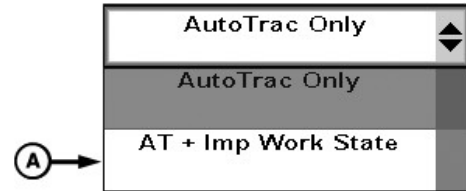
ch177nn,1740727609880-21-28FEB25

Rikkeotsing

Aktiivne tööseadise navigeerimine

Tööseadise roolimise vältimiseks põlluotsas, kui John Deere Active Implement Guidance töötab ja AutoTraci pöörde automaatika on sees, reguleerige järgmiseid sätteid.

Rakenduse kontrolleri 1100 (UCC1)

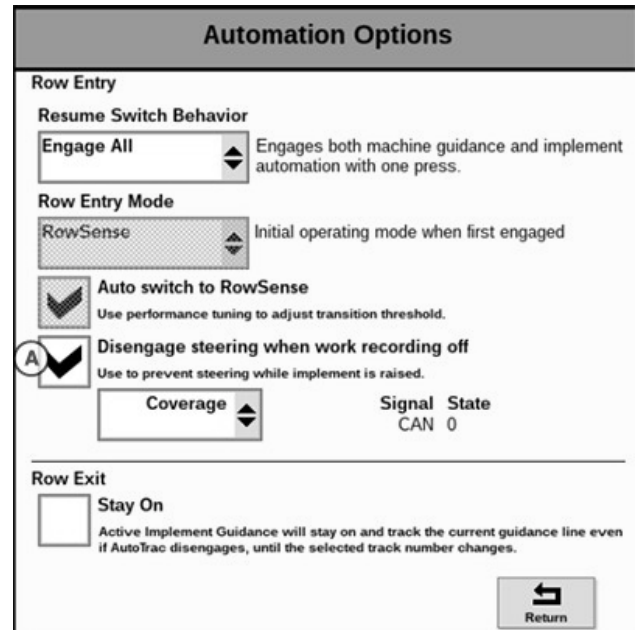


PC27869—UN—28FEB20

A—AT + tööseadise tööolek

1. Valige laotuse juhtplokk 1100 rakenduses ISOBUS VT.
2. Valige kas tööseadise roolimise seadistusnupp või tööseadise nihke seadistusnupp.
3. Valige rippmenüüs rakendamiseks nõutu sätte all "AT + tööseadise tööolek" (A).

Laotuse juhtplokk 1100 (UCC2 S.N. PCXL01C201000-)



PC28809—UN—20SEP22

A—Roolimise keelamise märkeruut

1. Valige laotuse juhtplokk 1100 rakenduses ISOBUS VT.
2. Valige aktiivse tööseadise roolimisabi nupp.
3. Valige seadistuste vahekaardilt automaatika suvandid.
4. Valige märkeruut "Keela roolimine, kui töö salvestamine on väljas" (A).

ch177nn,1685617395656-21-01JUN23

Machine Sync

Machine Sync



Machine Sync

PC28763—UN—25AUG22

John Deere Machine Sync võimaldab ühilduvate masinate sünkroonset liikumist. Machine Sync kasutab AutoTraci, et juhtida kopeerimiseseade algasendisse, mis on määratud juhtmasina suhtes. Kopeerimiseseade säilitab töö ajal seda asukohta. Machine Sync säilitab StarFire'i vastuvõtjatelt saadud teabe põhjal juhtmasina ja kopeerimiseseadme vahel piki- ja külgnihet. Masinate vahel edastatakse andmeid traadita ühenduse kaudu igal masinal oleva modulaarse telemaatikalüüsi (MTG) 4G LTE abil.

Machine Sync ei kasuta mobiilsidet.

Rakenduse Machine Sync avamine

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Rakendused.
3. Valige rakendus Machine Sync.

Nõuded

Funktsiooni Machine Sync toimimiseks peavad täidetud olema järgmised nõuded.

Võrgunõuded

Machine Sync vajab andmeedastust juhtmasina ja kopeerimiseseadme vahel. Juhtmasin ja kopeerimiseseade peavad olema ühendatud samasse traadita võrku. Juhtmasin saab luua võrgu rakenduses Machine Sync või traadita võrgu seadete rakenduses. Kopeerimiseseade liitub juhtmasina võrguga rakenduse Machine Sync abil.

Lisateavet traadita võrgu loomise ja sellega liitumise kohta leiate traadita võrgu seadete rakendusest.

Juhtmasina nõuded

MÄRKUS: Uuendage tarkvara uusimale versioonile.

- Masinal peab olema 4600 CommandCenter või 4640 universaalmonitor.
- Masinal peab olema jagatud signaaliga StarFire 6000 või StarFire 7000 vastuvõtja.
- Masinal peab olema JDLinki modem.
 - JDLinki võimenduse ühendus on toetatud.
- Masinale peab olema paigaldatud täiendav antennikomplekt.
- Masinal peab olema Machine Synci aktiveering.

Kopeerimiseseadme nõuded

MÄRKUS: Uuendage tarkvara uusimale versioonile.

- Masin peab olema traktor.
- Masinal peab olema 4600 CommandCenter või 4640 universaalmonitor.
- Masinal peab olema jagatud signaaliga StarFire 6000 või StarFire 7000 vastuvõtja.
- Masinal peab olema MTG 4G LTE.
- Masinale peab olema paigaldatud täiendav antennikomplekt.
- Masinal peab olema Machine Synci aktiveering.
- Masinal peab olema traktori tööseadise automaatika aktiveering.

MÄRKUS: Traktori-tööseadise automatiseerimise aktiveerimiseks võtke ühendust John Deere'i edasimüüjaga.

- Kui juhtmasin on kas traktor või liikurhekseldi, peab masinale olema paigaldatud MTG 4G LTE täiendav antennikomplekt.

Enne rakenduse Machine Sync kasutamist

Seadmehalduri rakendus

Veenduge, et masina ja tööseadise andmed, sh mõõtmed ja nihked on õiged ja ekraani sisestatud.

Juhtmasin

- Veenduge, et masina ja tööseadise seaded on õiged.

Kopeerimiseseade

- Veenduge, et masina tüübiks on traktor.
- Veenduge, et masina nihked oleksid õiged.

AutoTraci rakendus

TÄHTIS: Masina kokkupõrgete vältimiseks ei toeta Machine Sync kurve, mis on järsemad kui 0,5° meetri kohta.

Kui juhtmasin asub järsul kõveral või muudab suunda, siis kopeerimiseseade ei suuda järgida ja Machine Sync lülitub välja. Kui Machine Sync välja lülitub, siis helisignaalile järgnev hoiatus selgitab selle põhjust.

MÄRKUS: Enne AutoTraci või rakenduse Machine Sync sätete muutmist kirjutage üles praegused väärtused.

Juhtmasin

MÄRKUS: Süsteem säilitab võtme välja ja sisse lülitamise ajal Machine Synci juhtmasina oleku, ilma et juhtmasin peaks hoidma Machine Synci aktiveerituna.

- Machine Sync toimib mis tahes kasutatava AutoTraci navigeerimismeetodiga.
- AutoTrac pole juhtmasina jaoks vajalik.

Kopeerimisseade

MÄRKUS: Süsteem edastab kopeerimisseadmele käsu hoida Machine Synci aktiveerituna ainult siis, kui see oli viimase võtme välja ja sisse lülitamise ajal lubatud.

MÄRKUS: Machine Synci kasutuse tumblernupp on käsu ajal vaikimisi SEES.

- Enne rakenduse Machine Sync kasutamist täppishäälestage AutoTraci edasisuunalist rooliseadistust iga masina jaoks eraldi.

Ühiskasutusrakendus

Ühiskasutusrakendus võimaldab täiendavat andmeedastust juhtmasina ja kopeerimisseadme vahel.

MÄRKUS: Ühiskasutus peab nii juhtmasina kui ka kopeerimisseadme ekraanis aktiivne olema. Ühiskasutuse rakenduse otsetee on saadaval rakenduse Machine Sync lehel "Informatsioon ja sätted".

Juhtmasin

- Veenduge, et ühiskasutus oleks sisse lülitatud, vastasel juhul ei saa põllul andmeid jagada.
- Veenduge, et kõik tööühma 4. põlvkonna ekraanid on seotud sama töö ID-ga.

Kopeerimisseade

- Veenduge, et ühiskasutus oleks sisse lülitatud, vastasel juhul ei saa põllul andmeid jagada.
- Veenduge, et kõik tööühma 4. põlvkonna ekraanid on seotud sama töö ID-ga.
- Veenduge, et tööseadise profiil oleks määratud seadmehalduris nii, et töö tüüp vastaks juhtmasinale.

Ühiskasutusel jagatakse juhtmasina ja kopeerimisseadme vahel järgmist teavet.

- Operaatori nimi kaardil
- Automaatselt valitud juht
- Terapunkri täituvustase
- Tühjendusteo olek
- Võrgu parooli jagamine
- Katvuskardi jagamine

Terapunkti täituvustase ja väljalaadimisteo olek kuvatakse rakenduse Machine Sync avalehel valitud juhi kastis. Neid olekuikoone saab vaadata ka avalehel,

kui valite paigutushalduris Machine Synci juhtmasinate loendi ühe tööakna mooduli.

Jagamine JDLinki võimendust kasutades

Kui juhtmasin ja kopeerimisseade on üksteisest 50 m (165 jala) kaugusel, blokeeritakse Wi-Fi sidumine. Ühenduvusfunktsioonid, nagu reaalaajas andmete jälgimine, kaugjuurdepääs, In-Field andmete jagamine jne, pole selle perioodi jooksul saadaval.

MÄRKUS: Sellel ajavahemikul jäävad andmed puutumatuks ja neid jagatakse vastuvõtjaga ühenduvuse taastamisel.

Lahutamise head tavad

Kui keerate rooli Machine Synci lahutamiseks, kopeerimisseadme kiirust muudetakse, et see vastaks juhtmasina viimasele teada olevale kiirusele. Selleks et vältida või vähendada viivitust traktori seadistatud kiiruse lähtestamisel iga kord, kui masina sünkroonimine välja lülitatakse, on soovitatav kasutada järgmisi lahtiühendamismeetodeid.

- PST käigukastiga traktori puhul vahetage käiku üles või valige 1. seadistatud kiirus või 2. seadistatud kiirus, mille määratud kiirus on praegusest kiirusest suurem, või kerige kiiruseregulaatori rattal üles.
- Lineaarse hoovaga IVT või EVT käigukastiga traktori puhul liigutage kiirushoob käsitsi asendist F1 asendisse F2 või kasutage seadistatud kiiruse suurendamiseks kiiruse reguleerimisrattast.
- IVT või EVT käigukastiga traktoritel, millel on CommandPro hoob, blokeerib mis tahes hoova liikumine, kaasa arvatud tagasisuunas, kiiruse automaatika.

ch177nn,1740666629982-21-27FEB25

Rakenduse Machine Sync ühilduvus Ühilduvus ettevõtte John Deere traktoritega.

MÄRKUS: 6R-seeria traktorid CommandProga ühilduvad ainult 4. põlvkonna Machine Synciga, kui installitud on MFTCU tarkvarauuendus AL229483A.

MÄRKUS: 8x30T ja 9x30T masinad ei ühildu rakendusega Machine Sync.

- 6R (IVT)
- 7M (CQT) – mudeliaasta 2024 ja uuemad
- 7R (IVT, CQT ja e23)
- 8R (EVT, IVT, PST ja e23)
- 8RT (EVT, IVT, PST ja e23)
- 8RX (EVT, IVT ja e23)
- 8x30 (IVT ja PST)

- 9R (PST)
- 9RT (PST)
- 9RX (PST)
- 9x30 (PST)

EVT (elektriline astmevaba käigukast)

IVT (astmeteta käigukast)

CQT (CommandQuad II käigukast)

PST (PowerShift-käigukast)

e23 (23 käiguga PowerShift käigukast koos rakendusega Efficiency Manager)

Ühilduvus ettevõtte John Deere kombainiga.

- S-seeria
- T-seeria
- W-seeria
- X-seeria
- 50, 60 ja 70 seeria

MÄRKUS: 70-seeria terapunkri täitumisteabe nägemiseks on vaja lisakomplekti.

John Deere'i iseliikuva hekseldi ühilduvus:

- 8000
- 9000

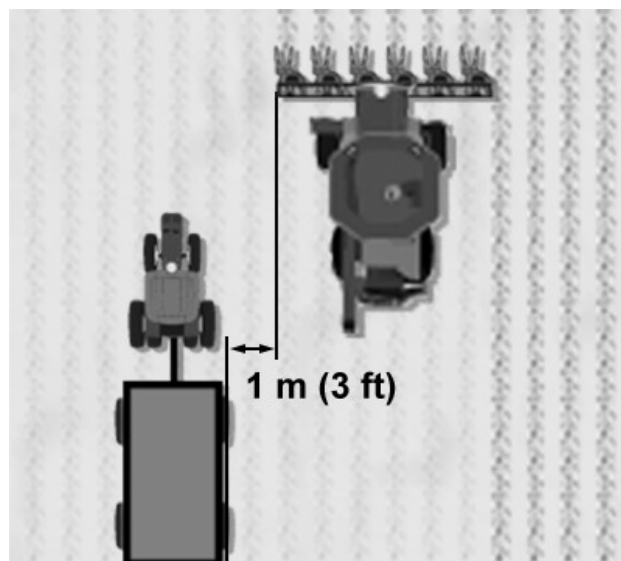
Machine Sync ei ühildu järgmiste seadmetega.

- 4600 CommandCenteri versiooni 1 protsessor
- Algupärane GreenStar, GreenStar 2 1800 ja GreenStar 2 2600
- GreenStar 3 2630 ekraan, kui seda kasutatakse koos 4600 CommandCenteriga
- MTG 2G ja MTG 3G
- Masina sideraadio (MCR)
- Algupärane StarFire'i, StarFire 300 ja StarFire iTC vastuvõtjad

Lahtiütlused

⚠ ETTEVAATUST: Vältige vigastuse või õnnetuse ohtu. Olge valvas ja vajaduse korral võtke rooliga juhtimine üle. Machine Sync ei tuvasta ega väldi takistusi või kõrvalseisjaid.

⚠ ETTEVAATUST: Vältige vigastuse või õnnetuse ohtu. Juhtmasina taga liikudes olge tähelepanelik ja võtke juhtimine üle, kui juhtmasin ootamatult peatub. Machine Sync ei peata kopeerimisseadet täielikult.



PC25909—UN—05JUL18

- Machine Sync ei toeta töötamist, kui masina või seadme mõni osa on teisele masinale või seadmele lähemal kui 1 m (3 ft).
- Machine Sync pole mõeldud põlluotsa pöörete tegemiseks.
- Machine Sync ei kompenseeri masinate vahelisi kalde erinevusi.
- Machine Synci ei saa kasutada, kui juhtmasina liikumiskiirus on suurem kui 16,0 km/h (10 miili/h).
- Machine Synci ei saa kasutada, kui liikumiskiirus on 0 km/h (0 mph).

MÄRKUS: 9 seeria liigendtraktorite minimaalne kiirusnõue hankimisel või järgimisel on 2 km/h (1.2 mph).

Funktsiooni Machine Sync parimaks talitluseks pidage mees järgmist:

- sirge rada on täpsem kui kõver rada;
- kui sirget rada ei kasutata, on aeglasemad kiirused täpsemad kui suuremad kiirused;
- sujuvamad kõverad on täpsemad kui järsu pöörderaadiusega kõverad;
- liigendtraktorite eelnimetatud soorituserinevused on suuremad kui muude platvormide puhul;
- optimaalse sooritusvõime tagamiseks tuleb masina sünkroonimise funktsiooni täpsemaid AutoTraci seadeid rohkem reguleerida.

Rakenduse Machine Sync saagikoristusautomaatika kasutamisel võimaldab signaali jagamine StarFire'i vastuvõtjatel jagada teavet. See võimaldab saagikoristuse ajal mõlema masina vastuvõtjal suurendada süsteemijõudlust maksimumini. Järgnevas tabelis kirjeldatakse süsteemilt eeldatavat täpsust.

Kombaini vastuvõtja aktiveerimistase	Viljakäruga traktori vastuvõtja aktiveerimistase	Süsteemi üldine täpsuse tase	Kahe vastuvõtja suhe
SF1	SF1	SF1	RTK
SF3 / SF2	SF1	SF3 / SF2	RTK
SF3 / SF2	SF3 / SF2	SF3 / SF2	RTK
RTK	SF1	RTK	RTK
RTK	SF3 / SF2	RTK	RTK

Signaali jagamine ühildub vastuvõtja samade või erinevate mudelitega. Rakenduse Machine Sync kasutamine on nõutav, v.a järgmiste tingimuste täitmisel nii juhtmasinal kui ka kopeerimisseadmel.

- StarFire 7000 või uuem vastuvõtja
- SF-RTK parandus mõlemal vastuvõtjal

ch177nn,1740635186056-21-27JUN25

Rakenduse Machine Sync juhtseadised

MÄRKUS: Kõik liikumisega seotud seadistused blokeeritakse kuni RDC-seansi lõpetamiseni.

Lõpp-punkt

TÄHTIS: Vaikimisi määratud lõpp-punkt põhineb seadmehalduris olevatel sätetel ja töötsooni kujul. Enne rakenduse Machine Sync kasutamist veenduge, et kõik masina ja tööseadise sätted ja nihked on õiged.

MÄRKUS: Lõpp-punkti määramise nupp on kasutatav ainult siis, kui järgija asub töötsoonis. Töötsoon on kaardil tähistatud piiriga.



PC28764—UN—25AUG22

Lõpp-punkt on punkt, kuhu süsteem suunab järgija saagi koorma mahalaadimiseks. Lõpp-punkt luuakse seadmehalduris olevate sätete ja töötsooni kuju põhjal automaatselt.

Vaikimisi määratud lõpp-punkt on juhtija ja järgija sätete alusel unikaalne.

Erineva lõpp-punkti salvestamiseks vajutage lõpp-punkti määramise nuppu.

MÄRKUS: Kasutaja määratud lõpp-punkt kustutatakse ekraani ühendamisel erineva masinaga, erineva masinaprofiili valimisel või muu komponendi eemaldamisel või asendamisel. Enne tööd veenduge, et kasutaja määratud lõpp-punkt on seadistatud.

Mitu lõpp-punkti



PC28765—UN—25AUG22

Määramise/rakendamise lüliti

Järgija saab valikus Informatsioon ja sätted luua mitu lõpp-punkti. Igale lõpp-punktile määratakse automaatselt number.

Lõpp-punkti määramiseks valige määramise/rakendamise kipp-lüliti ja valige lõpp-punkti number. Lõpp-punktiks määratakse järgija asukoht.

Aktiivse lõpp-punkti muutmiseks valige määramise/rakendamise lüliti rakendamine ja valige lõpp-punkti number. Kui AutoTrac on rakendatud, liigub kopeerimisseade valitud lõpp-punkti.

Peegeldamine

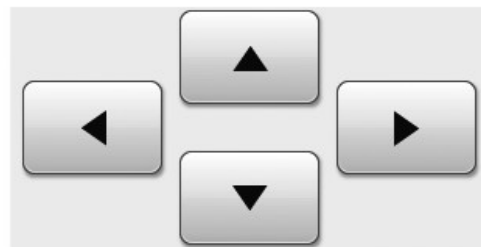
U-kujulise tsooni ühel pool määratud lõpp-punkt/lõpp-punktid peegelduvad automaatselt teisel pool, kui kopeerimisseade on teisele poole liikunud. See funktsioon aktiveeritakse, kui Machine Synci sätetes on aktiveeritud järgmised funktsioonid.

1. U-kujulise töötsooni alistus on aktiveeritud.
2. Juhitud liiklusrežiim on aktiveeritud.
3. Mitu lõpp-punkti on aktiveeritud.

Kiirustundlikkus

Sisestage kiirustundlikku rakenduse Machine Sync täpsemates seadetes. Järgija saab reguleerida kiirustundlikkust, et kiirusmuudatused oleks sujuvamad või agressiivsemad.

Nihutamine



PC28082—UN—28JUL20

Sõidusuuna muutmise lüliti

Machine Sync võimaldab juhtijal ja järgijal järgija asendit nihutada, et saagi ühtlaselt tühjenduskärusse jaotada.

Nihke samm on mõõde, kui kaugele järgija liigub iga kord, kui nihkenuppu vajutada. Joonesisese ja külgnihke samme saab seadistada menüüs Informatsioon ja sätted.

MÄRKUS: Nihkenuppudega tehtud seadistusi ei salvestata, v.a juhul, kui menüüs Informatsioon ja sätted on valik Salvesta nihked järgmiseks ühenduseks sisse lülitatud.

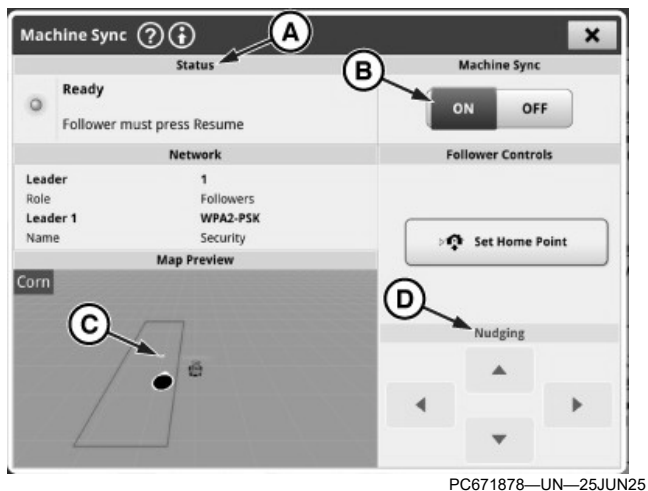
Automaatne väljalaadimine



Automaatse väljalaadimise saab sisse ja välja lülitada, kui valite Machine Synci täpsemad seadistused. See kasutab nägemisel põhinevat stereokaamerat, et lükata viljakäru automaatselt edasi või tagasi, kuni täitmine on lõpetatud.

ZIDXK1X,1750250576279-21-26JUN25

Rakenduse Machine Sync kasutamine – juhtmasin



- A—Masina sünkroonimise olek
B—Põhinupp
C—Lõpp-punkt
D—Sõidusuuna muutmise lülitid

Juhtmasin – pole valmis

Kui kopeerimisseade ei asu töötsoonis, on rakenduse Machine Sync olek (A) Pole valmis. Olekuindikaator on oranž.

MÄRKUS: Töötsoon kuvatakse, kui juhtmasin ja kopeerimisseade omavahel suhtlevad.

Rakenduse Machine Sync toimimiseks peab pealüliti (B) olema sisse lülitatud.

MÄRKUS: Machine Sync tuleb sisse lülitada pärast toite igat lähtestamist.

MÄRKUS: Juhtmeta ruuterid, raadiosaatjad, raadiod, täiendavad elektrimootorid, kaugjuhtimispuldid, Bluetoothi seadmed või blokeeritud antenn võivad põhjustada signaalitörkeid. Signaalitörked võivad põhjustada ühenduse loomise nurjumise või sidekatkestusi. Kui kopeerimisseade asub töötsoonis ja juhtmasin seda ei tuvasta, võtke abi saamiseks ühendust ettevõtte John Deere edasimüüjaga.

Juhtmasin – valmis

Kui juhtmasin ja kopeerimisseade on ettenähtud kohas ja järgmiseks valmis, on rakenduse Machine Sync olekuks Valmis. Olekuindikaator muutub roheliseks.

Juhtmasin – hankimine

Kui kopeerimisseade asub töötsoonis ja vajutati AutoTraci taastuslüliti, on rakenduse Machine Sync olekuks Hankimine. Olekuindikaator muutub siniseks.

MÄRKUS: Kui Machine Sync on hankimise/järgimise olekus, on järgmised funktsioonid blokeeritud.

- *Rajanihe (AutoTracu roolimisabi)*
- *Nihked (kõikide roomikutüüpide puhul)*
- *Külgsuunas nihked (hüdraulikahooba konfigureerimise nuppude vajutamine)*

MÄRKUS: Machine Synci olek ei mõjuta RowSense'i nihkeid.

Juhtmasin – järgimine

Rakenduse Machine Sync olekuks on Järgimine, kui kopeerimisseade jõuab lõpp-punkti (C).

Kopeerimisseade järgib juhtmasinat. Kui juhtmasin muudab suunda või kiirust, sobitab kopeerimisseade need vastavalt juhtmasinale.

Juhtmasin saab nüüd vilja kopeerimisseadme viljamahutisse laadida.

Vajadusel valige kopeerimisseadme asendi reguleerimiseks sõidusuuna muutmise lülitid (D).

Juhtmasina töötsooni seaded

MÄRKUS: U-kujulise töötsooni alistust saab aktiveerida menüüs Informatsioon ja sätted.

MÄRKUS: U-kujulise töötsooni alistamise valikut ei saa kasutada kombaini juhtmasina puhul.

Kui masina tüübiks on seadmehalduris määratud kombain, harvester või muu, lülitub Machine Sync vaikimisi vasakpoolsele töötsoonile. Kõik muud masina tüübid lülituvad vaikimisi U-kujulisele töötsoonile.

Kui U-kujulise töötsooni alistamine on sees, on töötsoon U-kujuline. Kui U-kujulise töötsooni alistamine on väljas, paikneb töötsoon vaid masina vasakul küljel. U-kujuline

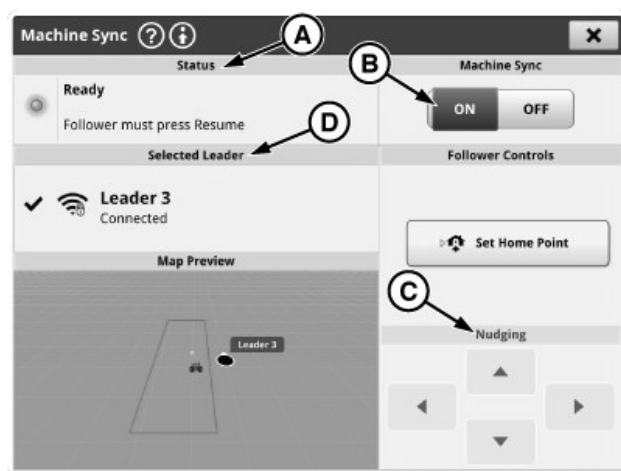
töötsoon võimaldab sisekülje laiust ja pikkust juhtmasina menüüs Informatsioon ja sätted muuta.

Töötsooni kogupikkust saab reguleerida, kui muuta töötsooni esiserva ja töötsooni tagaserva väärtusi. Vaekeväärtused on järgmised.

- 25 m (82 jalga) eesmine serv
- 20 m (65,6 jalga) tagumine serv

ZID XK1X,1750250709090-21-18JUN25

Rakenduse Machine Sync kasutamine – kopeerimisseade



PC671877—UN—09JUN25

- A—Masina sünkroonimise olek
B—Põhinupp
C—Sõidusuuna muutmise lüliti
D—Valitud juhtmasina kast

Järgija – pole valmis

Rakenduse Machine Sync olekuks (A) on Pole valmis, kuni järgija asub töötsoonis ja on järgimiseks valmis. Olekuindikaator on oranž.

MÄRKUS: Töötsoon kuvatakse, kui juhtija ja järgija omavahel suhtlevad.

Rakenduse Machine Sync toimimiseks peab pealüliti (B) olema sisse lülitatud.

MÄRKUS: Machine Sync tuleb sisse lülitada pärast toite igat lähtestamist.

Järgija – valmis

Kui juhtmasin ja kopeerimisseade on ettenähtud kohas ja järgimiseks valmis, on rakenduse Machine Sync olekuks Valmis. Olekuindikaator muutub roheliseks.

Kopeerimisseade – hankimine

Kui kopeerimisseade asub töötsoonis ja vajutati AutoTraci taastuslüliti, on rakenduse Machine Sync olekuks Hankimine. Olekuindikaator muutub siniseks.

Järgija – järgimine

Rakenduse Machine Sync olekuks on Järgimine, kui järgija jõuab lõpp-punkti.

Järgija järgib juhti. Kui juhtmasin muudab suunda või kiirust, sobitab kopeerimisseade need vastavalt juhtmasinale.

Juhtmasin saab nüüd vilja kopeerimisseadme viljamahutisse laadida.

Vajadusel valige järgija asendi reguleerimiseks nihutamispupud (C).

Terapunktri täituvustase ja väljalaadimistee olek kuvatakse valitud juhi kastis (D).

Töötamise ajal reguleerige gaasi abil vaid kiirust. Töö ajal käigu vahetamine lülitab rakenduse Machine Sync välja.

9R ja 6R traktorite kiiruse automatiseerimisomaduste tõttu soovitatakse nende masinatega töötada rakenduse Machine Sync kasutamisel täisgaasil.

Väljalülitamiseks võib traktorijuht haarata roolirattast, suurendada masina ülekandepöörete seadet või masina peatada.

MÄRKUS: Veenduge, et järgija ülekandepöörded on piisavalt kõrged, et järgija suudaks hoida juhtijaga sama kiirust.

Juhtitud liiklusrežiim

MÄRKUS: Kui juhtitud liiklusrežiim on lubatud, on külgsuunas nihutus keelatud.

Juhtitud liiklusrežiim on menüüs Informatsioon ja sätted aktiveeritud.

Kui juhtitud liiklusrežiim on aktiivne, liigub järgija piki juhtrada ja selle kiirust juhib juhtija. Kui lõpp-punkt ei asu juhtrajal, liigub kopeerimisseadme lõpp-punktiga paralleelselt, püüdes samas juhtrajal.

Kui kasutate juhtitud liiklusrežiimi, valige AutoTraci taastuslüliti üks kord, et liikuda aktiivsel juhtrajal. Kui kopeerimisseade asub töötsoonis, valige uuesti AutoTraci taastuslüliti, et kiirus juhtmasinaga sünkroonida.

MÄRKUS: Kui juhtmasin ja kopeerimisseade jälgivad eri juhtradu, ei pruugi järgija juhtijaga paralleelselt liikuda.

ZID XK1X,1750250732713-21-18JUN25

Põllud ja piirid

Põllu ja piiri kogumid



PC28766—UN—25AUG22

Põllu ja piiri kogumite rakendus

Põllunimesid kasutatakse teabe korrastamiseks, et lihtsustada andmete, näiteks roolimisabi joonte, leidmist ja kasutamist. Põllunimede kasutamine on valikuline ja määramata nimede kohal kuvatakse "---".

Kasutage põldude ja piiride kogumeid järgmiseks:

- põllu asukoha nime valimine kõigi muude rakenduste jaoks;
- luua kliendi, farmi või põllu nime.
- Kliendi, farmi või põllu nime muutmine.
- põllu seostamiseks teise farmi või kliendiga;
- Kliendi, farmi või põllu kustutamine.
- Looge piirid ja piiri kogumid.

Praeguse asukoha määramiseks ja kõigi teiste rakenduste jaoks kasutatava nime sisestamiseks valige märkeruut klient, farm ja põld.

MÄRKUS: John Deere'i Operations Centeris andmete haldamisel tuleb andmed salvestada õige kliendi, farmi ja põllu alla.

Integreerimine roolimisabiga

- Põllu saab seostada juhtrajaga, kui rada luuakse või seda redigeeritakse.
- Navigeerimisradade loendit saab filtreerida nime järgi.

Tööakna moodul

Põllurakenduse asukohamoodul on saadaval paigutusehalduse rakenduses. See on vaikimisi kasutataval navigeerimise töökuval ning seda saab lisada mis tahes töökuvale.

Valige asukohamoodulis põld, kui soovite:

- navigeerimisradade loendi filtreerimine;
- uute radade loomisel nende sidumine põlluga;
- uute tööandmete loomine või eelmiste tööandmete kasutamise jätkamine.

Põldude ja piiride kogumitele liikumine

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Rakendused.

3. Valige rakendus Põllud.

AL70325,0000602-21-08JUL25

Halda kliente, farme ja põlde

Põldude haldamine



PC28767—UN—25AUG22

A—Klient
B—Farm
C—Põld

Andmete haldamiseks kasutage järgmist hierarhiat.

- Kliendid (A) on hierarhia kõrgeim tase.
- Farmid (B) on hierarhia keskmine tase. Farmi saab siduda kliendiga.
- Põllud (C) on hierarhia algase. Põldu saab farmi ja kliendiga seostada.

Range hierarhia pidamine pole tähtis, võimalik on kasutada ka ainult põldude nimesid ja ülejäänud lahtrid tühjaks jätta. Ka põllunimed saab tühjaks jätta.

Kasutusviis oleneb hoitavate andmete mahust. Rohkemate andmete salvestamine ja hilisem leidmine vajab rohkem struktureerimist.

MÄRKUS: Ettevõtte John Deere vanematel ekraanidel salvestati kaardid ja juhtrajad põllunimede järgi. 4. põlvkonna ekraanis salvestatakse andmed laius- ja pikkuskraadide punktidenä. Põllunimed on vajalikud ainult andmete filtramiseks.

Nimede valimine ja filtrimine

Põldude otsimiseks valige klientide, farmide ja põldude hierarhias klient või farm.

1. Valige vahekaart Klient.
2. Valige loendist klient. Kliendi nimi kuvatakse kliendi kaardil.
3. Farmi kaart kuvatakse automaatselt. Kuvatakse ainult selle kliendiga seotud farmid.
4. Valige loendist farm. Farmi nimi kuvatakse farmi kaardil.
5. Põllu kaart kuvatakse automaatselt. Kuvatakse ainult selle kliendi ja farmiga seotud põllud. Valige põld.

Filtri eemaldamine

Eemaldage filter, valides valikute tühjendamise nupu.

Nimede loomine ja muutmine

MÄRKUS: Pärast andmete salvestamist ei tohi kliendi, farmi või põllu nime muuta. Nime muutmisel tuleb seda muuta ka teistes kohtades, nt JohnDeere'i toimingukeskuses.

Kliendi, farmi ja põllu nimed ei tohi korduda. Eri klientide ja farmidega seotud nimed peavad olema kordumatud.

Kliendi ja farmi kaardid

Kui olete valinud kliendi või farmi kaardi, vajutage lehe allosas olevat nuppu Muuda, et kuvada Kliendi muutmise või Farmi muutmise loend.

Valige avatud loendist muudetav kliendi või farmi nimi, või vajutage lehe allosas olevat nuppu Uus, et luua uus nimi.

Vahekaart Põld

Kui põllu kaart on valitud, märgistage põllu nimi ja valige muutmisnupp selle põllu muutmiseks. Nime loomiseks valige lehe allservas nupp Uus.

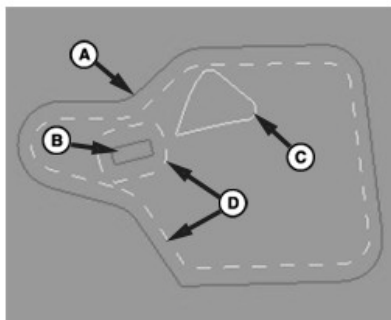
Nimede kustutamine

Nime kustutamiseks muutke klienti, farmi või põldu ja valige muutmislehel kustutamisinupp.

- Kliendi kustutamisel kustutatakse ka kõik temaga seotud farmid ja põllud.
- Farmi kustutamisel kustutatakse ka kõik sellega seotud põllud.

AL70325,00005E4-21-08JUL25

Põllupiirid



PC28768—UN—25AUG25

- A—Välispiir (roosa)
 B—Sisemine läbimatu piir (roosa)
 C—Sisemine läbitav piir (kollane)
 D—Põlluotsa piir (kollane)

Välispiir (A) märgib ära põllu välisserva.

MÄRKUS: Sisepiiride loomiseks ja kasutamiseks peab välispiir olemas olema.

Sisepiir tähistab põllu olulisi osi. Need piirid saavad olla kas läbimatu (roosa) (B) või läbitavad (kollane) (C). Läbimatu piir on nt kaev, läbitav piir on nt kraav.

Pöörderiba piir (kollased kriipsud) (D) tähistab põlluotsa või pöörderiba. Need luuakse välispiiri sees ja läbimatu sisepiiri ümber.

Kui seda kasutatakse sektsioonide juhtimise rakendusega, takistavad piirid toote laotamist põllul märgitud piirkonnas ja väljaspool põldu.

Pindala arvutamine

Hinnanguline piiriala arvutatakse ühetasasel kahemõõtmelisel tasapinnal. Kõik aktiivsed sisepiiridega alad lahutatakse välispiiriga alast. Põllupiiri ala arvutamisel ei võeta arvesse kõrgust maapinnast.

Töö koguanndmed sisaldavad kõrgusmuutusi töödeldud maa-ala koguanndmetes. Arvutuserinevuste tõttu võivad põllupiirid ja töö koguanndmed varieeruda.

Katvuse kaardi abil piiri loomiseks on vaja järgmist.

- Põllu nimi
- Katvusvahedeta katvuskkaar põllu välispiiri ümber

Autonoomse piiri loomiseks on vaja järgmist.

- Põllu nimi
- Läbisõidetav piir
- StarFire 7000/7500 vastuvõtja SF-RTK/RTK signaaliga

Autonoomia võimalusega piir

Autonoomia võimalusega piir on kvaliteetne korratavuse omadustega piir, mis salvestatakse kooskõlas autonoomia kasutamise ohutusstandarditega.

Need on läbisõidetavad piirid, mis salvestatakse StarFire 7000/7500 vastuvõtja ja 4. põlvkonna / G5 ekraani abil, et tagada täpsus ning korratavus kogu põllu automaatika ja autonoomia jaoks. Andmeteavet kogutakse ja talletatakse punktidenä läbisõidetava piiri salvestamise ajal.

Autonoomia võimalusega piirid on tähistatud sinise värviga ja neil on piiri nime või tüübi kõrval sinine autonoomia ikoon.

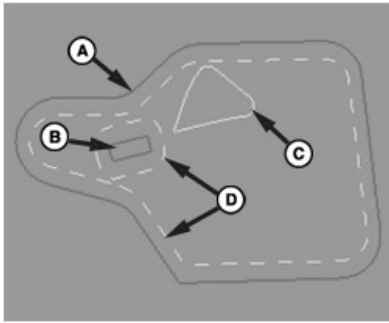
Autonoomia võimaluseta piirid on tähistatud oranži värviga ja neil on piiri nime või tüübi kõrval must autonoomia ikoon.

Piirikogumid

Piirikogumid võimaldavad juhil luua eri tööde jaoks kasutatavaid tööpiire. Piirikogumid hõlmavad välispiiri ja selle välispiiriga seotud sisepiire. Seotud kliendi, farmi ja põllu jaoks saab luua, importida ja eksportida mitu piirikogumit.

ch177nn,1685617524449-21-24MAY24

Põllupiirid



PC28768—UN—25AUG22

- A—Välispiir (roosa)
 B—Sisemine läbimatu piir (roosa)
 C—Sisemine läbitav piir (kollane)
 D—Põlluotsa piir (kollane)

Välispiir (A) märgib ära põllu välisserva.

MÄRKUS: Sisepiiride loomiseks ja kasutamiseks peab välispiir olema olemas.

Sisepiir tähistab põllu olulisi osi. Need piirid saavad olla kas läbimatu (roosa) (B) või läbitavad (kollane) (C). Läbimatu piir on nt kaev, läbitav piir on nt kraav.

Pöörderiba piir (kollased kriipsud) (D) tähistab põlluotsa või pöörderiba. Need luuakse välispiiri sees ja läbimatu sisepiiri ümber.

Kui seda kasutatakse sektsioonide juhtimise rakendusega, takistavad piirid toote laotamist põllul märgitud piirkonnas ja väljaspool põldu.

Pindala arvutamine

Hinnanguline piiriala arvutatakse ühetasasel kahemõõtmelisel tasapinnal. Kõik aktiivsed sisepiiridega alad lahutatakse välispiiriga alast. Põllupiiri ala arvutamisel ei võeta arvesse kõrgust maapinnast.

Töö kogumandmed sisaldavad kõrgusmuutusi töödeldud maa-ala kogumandmetes. Arvutuserinevuste tõttu võivad põllupiirid ja töö kogumandmed varieeruda.

Katvuse kaardi abil piiri loomiseks on vaja järgmist.

- Põllu nimi
- Katvusvahedeta katvuskaar põllu välispiiri ümber

Autonoomse piiri loomiseks on vaja järgmist.

- Põllu nimi
- Läbisõidetav piir
- StarFire 7000/7500 vastuvõtja SF-RTK/RTK signaaliga

Piirikogumid

Piirikogumid võimaldavad juhil luua eri tööde jaoks kasutatavaid tööpiire. Piirikogumid hõlmavad välispiiri ja selle välispiiriga seotud sisepiire. Seotud kliendi, farmi ja

põllu jaoks saab luua, importida ja eksportida mitu piirikogumit.

Autonoomia piirid

Autonoomia piir on kvaliteetne korratavuse omadustega piir, mis salvestatakse kooskõlas autonoomia kasutamise ohutusstandarditega.

Autonoomia piirid on läbisõidetavad piirid, mis salvestatakse StarFire 7000/7500 vastuvõtja ja 4. põlvkonna / G5 ekraani abil, et tagada täpsus ning korratavus kogu põllu automaatika ja autonoomia jaoks. Teavet kogutakse ja talletatakse andmetena läbisõidetava piiri salvestamise ajal.

Autonoomia piirid on tähistatud sinise värviga ja neil on piiri nime või tüübi kõrval sinine autonoomia ikoon.

Nõudmistele mitte vastavad piirid on tähistatud oranži värviga ja neil on piiri nime või tüübi kõrval must autonoomia ikoon.

Katkendjoon näitab piiri segmenti kvaliteedi prognoosi, kui juht peaks järgmise saadaoleva toimingu lõpetama, näiteks valides salvestamise.

Näiteks ühendab salvestamise ajal katkendjoon praeguse punkti salvestamise alguspunktiga. Katkendjoon muudab värvi (sinine või oranž) olenevalt sellest, kas see segment oleks autonoomne (sinine) või mitte-autonoomne (oranž), kui piir salvestataks sel hetkel.

MÄRKUS: Segmenti autonoomsuse (sinine) jaoks peab praegune punkt olema salvestamise alguspunktist 100 m (329 jalga) kaugusel ja kõik nõuded peavad olema täidetud.

Salvestamise peatamisel ühendab katkendjoon praeguse punkti kohaga, kus salvestamine peatati. Katkendjoon muudab värvi (sinine või oranž) olenevalt sellest, kas see segment oleks autonoomne (sinine) või mitte-autonoomne (oranž), kui salvestamist jätkataks sel hetkel.

Autonoomia piiride ülevaade

MÄRKUS: Autonoomse süsteemi jaoks kasutatavad piirid peavad olema kooskõlas autonoomia nõuetega. Vaadake selle peatüki jaotist Autonoomia põllupiiride kaardistamise nõuded.

Selged autonoomia piirid võimaldavad autonoomsel süsteemil ohutult ja täpselt toimida. Põllupiiri kasutatakse nende toodete võrdluspunktina. Täpsus on vajalik edu saavutamiseks ja masina õigeks juhtimiseks.

Autonoomia süsteem kasutab põllul ohutuks navigeerimiseks ja määratud tööpiirkonnas püsimiseks välispiirina juhivat autonoomia piiri ning läbimatu piire.



ETTEVAATUST: Vältige kehavigastuste ja materiaalse kahju tekitamist. Seadke autonoomia välispiirid ja läbimatud sisepiirid vähemalt 1,5 m (5 jala) kaugusele järgmisest kohast.

- Elamud, eraomand, hooned ja avalikud sõiduteed
- Üle 11-kraadise kallakuga maa-alad (20% kallak)
- Augud, kraavid, lohud, järsud muldkatted, veekogud ja muud mahakukkumised
- Tuuleturbiinid, kommunaalpostid ja ringniisutusseadmed
- Madalad rippuvad elemendid, nagu elektrijuhtmed, oksad ja juhtmekimbud
- Propaani ja maagaasi sisselaskeavad või hoiukohad.

TÄHTIS: Ärge looge mitme põllu ühendamiseks välispiiriga kitsaid kanaleid.

MÄRKUS: Loendis ei ole loetletud kõiki tingimusi, mis võivad põhjustada ohtu. Olge valvas igas olukorras, kus masina stabiilsus võib halveneda, ohtudeks, mis ei ole selgelt nähtavad, või läheduses olevate inimeste arvu suurenemiseks.

TÄHTIS: Põllu topograafia võib aastate ja hooaegade vahel muutuda. Sellisel juhul tuleb põld uuesti kaardistada. Näited. Erosioon, kraavid, rusuvool, vajumisaugud.

Autonoomia piiri salvestamise nihked.

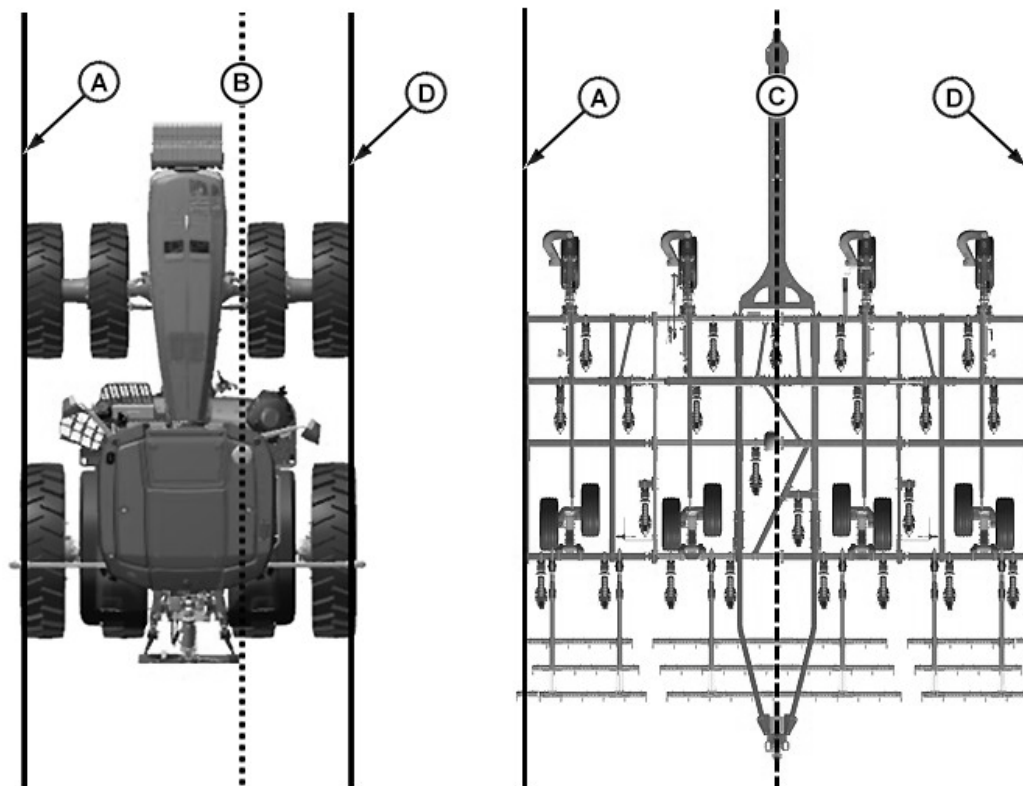


ETTEVAATUST: Vältige kehavigastuste ja materiaalse kahju tekitamist. Piiride valed nihked ja seadmete valed mõõtmised võivad põhjustada masina liikumist läbi ohtlike piirkondade. Enne kaardistamist kontrollige piiride nihkeid ja seadmete mõõtmiseid.

Olenevalt kaardistamiseks kasutatavatest seadmetest saab autonoomse piiri salvestusnihke luua masina GPS-i või tööseadise tööpunkti. Kui piiri salvestatakse ilma tööseadise masinaga, kasutage masina GPS-i. Kui kasutate vastuvõtjaga tööseadist, kasutage tööseadise tööpunkti.

- Masina GPS
 - Universaalne StarFire'i vastuvõtja – piiri salvestuse nihke mõõtmiseks kasutatakse kaugust masina servast vastuvõtja keskkohani.
 - Integreeritud StarFire'i vastuvõtja – piiri salvestuse mõõtmiseks kasutatakse kaugust masina servast masina keskkohani. Kõigi integreeritud vastuvõtjate puhul kasutage võrdluspunktina masina keskkoha, olenemata vastuvõtja asukohast.
- Tööseadise tööpunkt – piiri salvestamise nihet mõõdetakse tööseadise servast tööseadise keskosani ulatuva kauguse abil.

MÄRKUS: Kui kasutate universaalset vastuvõtjat, siis veenduge, et masin või tööseadis tuvastaks masina või tööseadise profiilis õiged GPS-i külgmised nihked, et tagada täpne piiri paigutus.



Autonoomia piiri salvestamise nihke mõõtmine

APY80353—UN—23FEB23

A—Vasakpoolne raami serv
B—Masina universaalse vastuvõtja keskpunkt

MÄRKUS: Kui masina universaalne vastuvõtja ei ole paigaldatud masina keskjoonele, siis looge masina profiilis külgnihe, et määrata täpne paigalduskoht. Seejärel kasutage vastuvõtja keskosa vasakule või paremale piiri salvestamise nihke.

MÄRKUS: Kui tööseadise vastuvõtja ei ole tööseadise keskjoonele paigaldatud, siis veenduge, et tööseadise profiilis oleks õige paigalduskoha jaoks külgnihe. Seejärel kasutage tööseadise keskjoont, et mõõta piiri salvestusnihet vasakule või paremale. Tööseadise keskjoonest vasakul ja paremal on nihke väärtused võrdsed ning tööseadise vastuvõtja asukoht ei mõjuta piiri salvestamise nihke väärtust.

Seadme üleulatus:

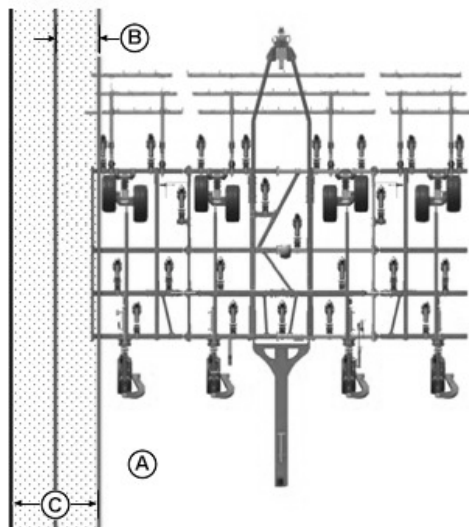
Autonoomne süsteem võimaldab põllul töötamise ajal üleulatamist (tööseadis, vilkurid, tööseadise rippsüsteem, masina raskused jne) puhveralasse. Puhveralal lubatud ülekatte hulk jõustatakse töötolerantsiga. Töötolerantsi ja maksimaalse puhverala vaheline kaugus võib olenevalt seadme tüübist ja GPS-i kvaliteedist erineda, kuid töötolerants ei ületa kunagi

C—Tööseadise keskosa
D—Parempoolne raami serv

puhverala. Kui seade peatub puhveralal, paigutage seade vajaduse järgi ümber.

TÄHTIS: Vältige autonoomse töö tõrkeid.

Autonoomia eduka toimimise tagamiseks on vajalik põhjalik autonoomse põllupiiri kaardistamine. Lisateabe saamiseks vaadake selle peatüki jaotist Autonoomia põllupiiride kaardistamise nõuded.



APY80321—UN—21FEB23

Minimaalne kaugus ohtudest

- A—Autonoomsus või läbimatu piir
B—Töötolerants
C—Puhverala, 1,5 m (5 jalga)

Autonoomia põllupiiride kaardistamise nõuded

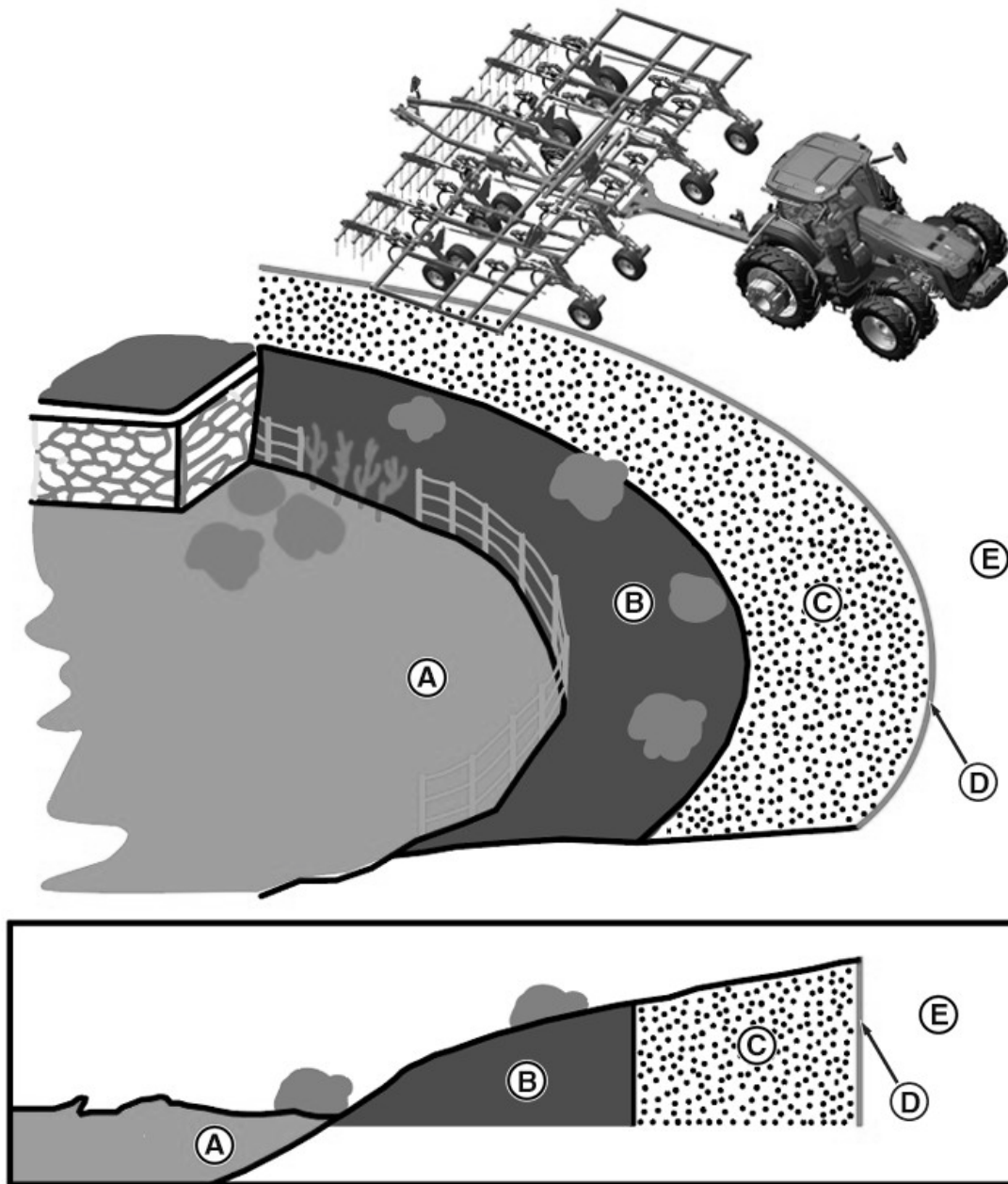
- **Läbisõit ekraanil.** Kõige täpsem viis põllupiiride digitaalseks kujutamiseks on nende läbisõitmine, samal ajal kui GPS-süsteem salvestab masina asukohta. Piirid tuleb läbi sõita ja ekraanil luua. Väljaspool ekraani loodud või muudetud piiride puhul autonoomia ei toimi.

- **GPS-i täpsus:** Kui välispiiri salvestamise ajal langeb GPS-i täpsus alla 80%, ei vasta piir autonoomia nõuetele. Oodake, kuni signaal parandab ja kaardistab ala uuesti.
- **Mõõtmised** Läbisõidetava piiri salvestamisel peavad kõik seadme ja vastuvõtja mõõtmised olema täpsed. GPS-i külgnihe on ülioluline, et tagada piiri salvestamise nihete õige rakendamine.

⚠ ETTEVAATUST: Vältige kehavigastuste ja materiaalse kahju tekitamist. Piiride valed nihked ja seadmete valed mõõtmised võivad põhjustada masina liikumist läbi ohtlike piirkondade. Enne kaardistamist kontrollige piiride nihkeid ja seadmete mõõtmiseid.

- **Peatamine ja jätkamine.** Vajaduse korral kasutage peatamise ja jätkamise nuppe, et nurkade korral salvestamist peatada ning jätkata. See aitab vältida vale kujuga piire. Selle segmendi autonoomia kvaliteedi säilitamiseks peab masin olema peatuskohast 5 m (17 jala) raadiuses. Kui jätkamiskoht valitakse peatuskohast kaugemal kui 5 m (17 jalga), liigitatakse segment mitteautonoomseks.

MÄRKUS: Tavapärase töö korral võib varustus mõningal määral puhveralasse üle ulatuda. See on lubatud. Liigne üleulatumine (enne puhverlasse jõudmist) võib põhjustada autonoomia süsteemi seiskumist.



Ohud ja kallakud

APY80302—UN—02FEB23

A—Ohutuli
B—Ohutuli
C—Puhver, 1,5 m (5 jalga)

D—Autonoomia tööpiir
E—Põllu sisemus

ch177nn,1740733738471-21-01JUL25

Töö seadistamine, kaardistamine ja lipud

Töö seadistamine



PC28769—UN—25AUG22

Töö seadistamine

Töö seadistamine võimaldab tööseadiste ja põldude muutmist ning erineva toote rakendamist. Töö seadistamise rakenduses saada olevad sätted muutuvad vastavalt sooritatavale toimingule.

Töö seadistamise ikooni lisamiseks otseteeribale kasutage paigutushaldurit.

Töö seadistamise avamine

1. Valige suvand Menüü.
2. Valige vahekaart Laotamine.
3. Valige rakendus Töö seadistamine.

Töö ülevaade

Kasutage suvandit Töö kokkuvõte, et valida valikulised üksikasjad, nagu toode, põllukultuuri tüüp ja sihtkulu/eelmäärang.

Tööloend

Valige suvand Tööloend, et vaadata ja valida plaanitud, jagatud või ajalooline töö.

- Plaanitud – valige imporditud tööplaan ja seadistage ekraan töö sooritamiseks automaatselt.
 - Aktiveeri automaatne lõpetamine – kui see on aktiveeritud, kustutatakse üle 90% katvusega plaanitud töö või üle 2 nädala vana lõpetamata töö automaatselt.
- Jagatud – valige ja liituge tööühmaga katvuse, masina asukoha ning juhtradade jagamiseks (ainult 4600 ja 4640).
- Ajalugu – valige ja jätkake eelmist tööd.

Uus töö



PC28710—UN—25AUG22

Uue töö nupp

Konkreetses põllu tööandmete eemaldamiseks kaardilt valige Uus töö. Kui põllu nime pole valitud, salvestatakse kõik põllu nimeta jäädvustatud tööandmed tööloendisse ja kustutatakse seejärel kaardilt.

Muud uut tööd alustavad tingimused.

- Juht muudab klienti, farmi või põldu ja ei jätka tööd.

- Juht vahetab põllukultuuri külvamise või saagikoristuse ajal. Kui korraga on tegemisel rohkem kui üks toiming ja muudetud toimingu jaoks alustatakse uut tööd.
- Juht vahetab toodet või kuivsegu kuiv- või gaasmaterjali laotamisel. Kui korraga on tegemisel rohkem kui üks toiming ja muudetud toimingu jaoks alustatakse uut tööd.
- Kui juht vahetab toodet või mahutisegu, kui korraga on aktiivne rohkem kui üks vedeliku laotustoiming. Uut tööd alustatakse muudetud toimingu jaoks.

MÄRKUS: *Toote või mahutisegu vahetamine ühe vedeliku laotamisel ei koosta automaatselt uut tööd. Kui soovitakse uut tööd alustada, tuleb valida nupp Uus töö.*

- Tuvastati uus tööseadis või platvorm, mis loob tööde kogumi, mis ei vasta ühelegi eelmisele tööde kogumile.
- Eelnevalt tuvastatud tööseadis või platvorm eraldatakse ja luuakse virtuaalne tööseadis või platvorm.
- Juht liitub andmeid jagava tööühmaga ja täidetud on suvaline loendist esitatud tingimus.

Sihtkulu/eelmäärang



PC28806—UN—29AUG22

Kaardipõhine kulunorm

Ekraan toetab üksnes vormingut ArcGIS shapefile.

Importida saab piiramatut arvu kaardipõhiseid kulunorme.

Igal kaardipõhisel kulunormil on piiramatut arv tsooni määrasid.

Tsooni määra suurusel pole mõõdetavat miinimumpiirangut.

Mitme tsooni normi valik

Valige mitme tsooni normi valiku märkeruut ja valige meetod, mida ekraan kasutab poolitatud sektsiooni või sektsioonide sihtnormi määramiseks.

- Kõrgeim – kasutab antud mõõdiku katvusala normidele vastavat kõrgeimat kaardipõhist kulunormi.
- Madalaim – kasutab antud mõõdiku katvusala normidele vastavat madalaimat mitte nulliga võrduvat kaardipõhist kulunormi.
- Keskmine – kasutab antud mõõdiku katvusala normidele vastavat kaalutud, mitte nulliga võrduvat keskmist kaardipõhist kulunormi.
- Kõige tavalisem – kasutab antud mõõdiku katvusala

suurimat jagatud mitte nulliga võrduvat kaardipõhist kulunormi.

Vaikimisi määratakse mitme tsooni kulunormiks kõrgeim. Mitme tsooni kulunormi saab konfigurida iga unikaalse toiminguga jaoks. Antud toiminguga valik kehtib määramatult, v.a tehasesätete lähtestamisel. Pärast tehasesätete lähtestamist lülitab ekraan kõik toimingud kõrgeimale kulunormile.

ISOBUSi ülesanded

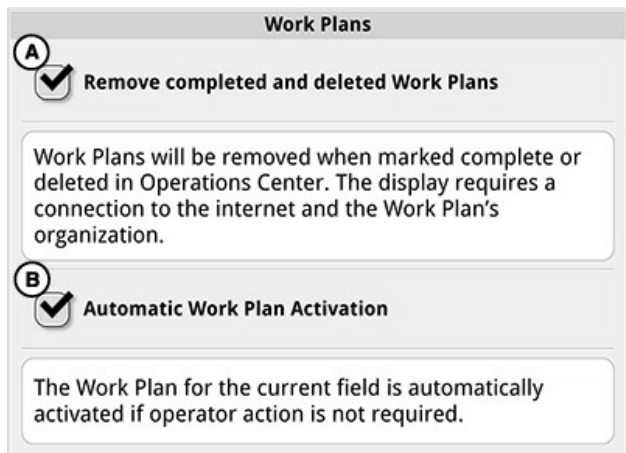
John Deere'i 4. põlvkonna ekraan suudab salvestada geo-põhise ülesandekontrolleriga (TC-GEO) ja põllumajandustööstuse elektroonikaühingu (AEF) sertifikaadiga tööseadiste ja järelveetavate John Deere'i pritside ISOBUSi koguandmeid. ISOBUSi tööseadistelt saadud koguandmed, nagu aeg, pindala, mass ja maht salvestatakse ülesandesse.

Tingimused

Ilma- ja põlluolude käsitsi dokumenteerimiseks ja töömärkmete tegemiseks põllutöö ajal valige Tingimused.

MÄRKUS: Kui Mobile Weatheri ilmajaam on aktiivne, siis ilmaolude käsitsi dokumenteerimine on blokeeritud.

Tööplaani sätted



PC29324—UN—28NOV23

Tööplaani sätted

A—Lõpetatud ja kustutatud tööplaanide eemaldamine
B—Automaatse tööplaani aktiveerimine

Eemalda lõpetatud ja kustutatud tööplaanid (A) – kui see säte on lubatud ja tööplaan on 90% ulatuses valmis või seda pole vähemalt kaks nädalat kasutatud, märgitakse see lõpetatud olekusse ja eemaldatakse tööloendist.

Tööplaani automaatne aktiveerimine (B) – kui see säte on lubatud, aktiveeritakse see automaatselt kohe, kui masin siseneb põllule, mille jaoks tööplaan on olemas.

Kui esineb konflikte, tuleb need sätte õigeaks toimimiseks lahendada.

ch177nn,1701679375548-21-04DEC23

Töö koguandmed



Töö koguandmed

PC28770—UN—25AUG22

Kuvatakse aktiivse põllu ja töö koguandmed. Põldude muutmiseks avage rakendus Põllud ja piirid ning määrake praegune asukoht. Töö koguandmete moodulite lisamiseks töölehele kasutage paigutusehaldurit.

Töö koguandmete avamine

1. Valige suvand Menüü.
2. Valige vahekaart Laotamine.
3. Valige rakendus Töö koguandmed.

Tehtavad toimingud

Mitme töötoiminguga salvestamisel vajutage tüübi muutmiseks vastavat nuppu.

Mitme sordi või toote salvestamisel kuvatakse põllu koguandmete järel iga üksuse eraldi koguandmed.

MÄRKUS: Teised konkreetsete töö koguandmed on saadaval vaid teatud masinatele ja tööseadistele. Lisateabe saamiseks vaadake elektroonilist spikrit.

MÄRKUS: Masina või tööseadise konfiguratsiooni või vale kalibreerimise tõttu ei pruugi teatud tööde koguandmed olla nähtavad.

Pindala

Pindala on kogu sisselülitatud salvestuse käigus läbitöötatud ala. Arvutus põhineb tööseadise töölaiusel, liikumiskiirusel ja tööajal.

Järelejäänud pindala on põlluala, mida pole veel töödeldud. Arvutamiseks läheb tarvis välispiiri (võetakse arvesse ka sisepiire).

Aeg

Aeg praeguse toiminguga seotud töö salvestamise sisselülitatud oleku aeg, mida mõõdetakse tundides.

Järelejäänud aeg on põllutöö lõpetamise hinnanguline aeg, mis põhineb järelejäänud alal ja põllu lõpetatud osa töötlemise ajal.

Norm

Norm on töödeldud alale jaotatud seemnete või toote koguarv.

Laotatud üldkogus

Laotatud üldkogus on laotatud seemnete või toote kogus kokku.

Toode

Järelejäänud toode on toote vajalik kogus töö lõpuleviimiseks. Seda arvutatakse järelejäänud ala ja normi korrutamisega.

MÄRKUS: Kuiva segu või mahutisegu kasutamisel on loendis olev kogus kogu mahuti segu, mitte üksikud koostisosad.

Kütus

Kütus on töö salvestamisel kasutatud kütus.

Koorma koguandmed

Kogu koorem kuvab valitud saagikoristuse andmed koristatud põllukultuuri koorma kohta. Kui saadaval on rohkem kui kolm kogu koorma väärtust, saab juht valida, milline neist kuvada. Valida tuleb täpselt kolm väärtust.

Mooduli koguandmed

Mooduli koguarvud kuvavad valitud puuvillamooduli andmed. Kui saadaval on neli mooduli väärtust, saab juht valida, milline neist kuvada.

Jagatud koguandmed

Töö koguandmeid saab jagada põllusisese andmete jagamise funktsiooniga. Jagatud koguandmeid uuendatakse samm-sammult ekraanis ja siis, kui muu rühmaliige teabe vastu võtab. Lisateavet tööühmaga liitumiseks leiate töö seadistamise elektroonilisest spikrist.

Kohandatud koguandmed

Vaadake töö ajalugu põllu või põldude rühma kohta valitud kuupäevavahemikus. Kohandatud koguandmeid saab filtreerida kliendi/farmi/põllu, põllukultuuri, töö paagisegu ja toote alusel.

ch177nn,1701679375500-21-04DEC23

Töö koguandmed



Töö koguandmed

PC28770—UN—25AUG22

Kuvatakse aktiivse põllu ja töö koguandmed. Põldude muutmiseks avage rakendus Põllud ja piirid ning määrake praegune asukoht. Töö koguandmete

moodulite lisamiseks töölehele kasutage paigutusehaldurit.

Töö koguandmete avamine

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Rakendused.
3. Valige rakendus Töö koguandmed.

Tehtavad toimingud

Mitme töötoimingu salvestamisel vajutage tüübi muutmiseks vastavat nuppu.

Mitme sordi või toote salvestamisel kuvatakse põllu koguandmete järel iga üksuse eraldi koguandmed.

MÄRKUS: Teised konkreetsete töö koguandmed on saadaval vaid teatud masinatele ja tööseadistele. Lisateabe saamiseks vaadake elektroonilist spikrit.

Pindala

Pindala on kogu sisselülitatud salvestuse käigus läbitöötatud ala. Arvutus põhineb tööseadise töölaiusel, liikumiskiirusel ja tööajal.

Järelejäänud pindala on põlluala, mida pole veel töödeldud. Arvutamiseks läheb tarvis välispiiri (võetakse arvesse ka sisepiire).

Aeg

Aeg praeguse toiminguga seotud töö salvestamise sisselülitatud oleku aeg, mida mõõdetakse tundides.

Järelejäänud aeg on põllutöö lõpetamise hinnanguline aeg, mis põhineb järelejäänud alal ja põllu lõpetatud osa töötlemise ajal.

Norm

Norm on töödeldud alale jaotatud seemnete või toote koguarv.

Rakendatud üldkogus

Rakendatud üldkogus on seemnete või toote rakenduskogus.

Toode

Järelejäänud toode on toote vajalik kogus töö lõpuleviimiseks. Seda arvutatakse järelejäänud ala ja normi korrutamisega.

MÄRKUS: Kuiva segu või mahutisegu kasutamisel on loendis olev kogus kogu mahuti segu, mitte üksikud koostisosad.

Kütus

Kütus on töö salvestamisel kasutatud kütus.

Koorma koguandmed

Kogu koorem kuvab valitud saagikoristuse andmed koristatud põllukultuuri koorma kohta. Kui saadaval on

rohkem kui kolm kogu koorma väärtust, saab juht valida, milline neist kuvada. Valida tuleb täpselt kolm väärtust.

Mooduli koguarvud

Mooduli koguarvud kuvavad valitud puuvillamooduli andmed. Kui saadaval on neli mooduli väärtust, saab juht valida, milline neist kuvada.

Jagatud koguandmed

Töö koguandmeid saab jagada põllusisese andmete jagamise funktsiooniga. Jagatud koguandmeid uuendatakse samm-sammult ekraanis ja siis, kui muu rühmaliige teabe vastu võtab. Lisateavet tööühmaga liitumiseks leiate töö seadistamise elektroonilisest spikrist.

Kohandatud koguandmed

Vaadake töö ajalugu põllu või põldude rühma kohta valitud kuupäevavahemikus. Kohandatud koguandmeid saab filtreerida kliendi/farmi/põllu, põllukultuuri, töö paagisegu ja toote alusel.

AL70325,0000690-21-01JUN23

Tööandmete failid sisaldavad järgmist teavet.

- Aeg
- Laius- ja pikkuskraadid
- Kõrgus
- Põllu nimi (kui juht on selle määranud)
- Katvus
- Dokumentatsioon

Tööandmete salvestuslimiit pole põllu nime jaoks piiratud. Ainsaks piiranguks on ekraani mälu maht. Ekraani vaba mälu saate vaadata tööakna olekukeskuses.



PC28772—UN—25AUG22

Kaardistamine



Kaardistamine

PC28771—UN—25AUG22

Kaardistamisrakendust kasutatakse ruumiliste funktsioonide, nt järgmiste vaatamiseks:

- roolimisabi;
- katvus ja tööandmed;
- Kaardipõhised eelmäärangud

Kaardivaate saab töölehtedele lisada rakenduse Paigutusehaldur eri suuruses moodulitega.

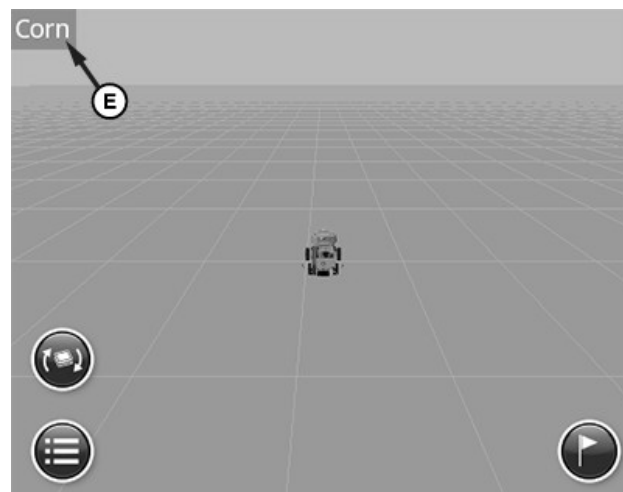
Kaardistuse avamine

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Rakendused.
3. Valige rakendus Kaardistamine.

Tööandmete kaardid

MÄRKUS: Tööandmete kaardid tühjendatakse uue töö alustamisel. Uue töö alustamise kohta saate teavet selles jaotises lõigus Töö seadistamine või töö seadistamise elektroonilisest spikrist.

Tööandmed sisaldavad kiirust, toodet ja katvust (tööolek). Seda salvestatakse GPS-asukoha ja aja järgi.



PC28819—UN—20SEP22

- A—Kaardikihi lülitisnupp
- B—Legendi nupp
- C—Kihinupp
- D—Lippude nupp
- E—Töörežiimi lülitisnupp

Kaarditüüpide lülitamiseks vajutage kaardikihi nuppu (A). Kaardilegendi teave muutub valitud kaarditüübist sõltuvalt. Kaardilegendi kuvamiseks vajutage vastavat nuppu (B). Kihinupp (C) asub legendide menüüs. Kaardikihtide muutmiseks vajutage kihinuppu. Legendivahemiku miinimum- ja maksimumväärtuste seadistamiseks muutke kaardilegendi.

Kaardile lisatava lipu tüübi valimiseks valige lippude nupp (D). Valitud lipu tüüp lisatakse kaardile ning ala ja joonelippude korral alustatakse salvestamist. Lipu tüübid luuakse lippude rakenduses.

Valige toimingu nuppu (E), et vahetada tööandmete kaartide vahel, kui esitatud on mitu toimingut.

Katvuskaart

Katvuse andmed näitavad alasid, kus töö on tehtud. Ühe korra töödeldud ala tähistatakse helesinise värviga ja mitmekordselt töödeldud ala tumesinise värviga. Katvuskaart ühtib rakenduses Töömonitor oleva kogu töödeldud alaga.

Tööandmed kuvatakse kaardil 3,21 km (2 miili) raadiuses kehtivast GPS-asukohast.

Katvuskaarti toetavad kõik 4. põlvkonna ekraanid. Katvusandmete salvestamiseks on vajalik StarFire'i vastuvõtja.

Kaardipõhiste kulunormide kaart

Kaardipõhiste kulunormide kaardid sisaldavad põllu käitlustsoonide normide teavet. Ekraan kasutab neid sihtkulu automaatselt muutmiseks, kui töötatakse igas haldustsoonis.

Kaardipõhised kulunorme saab kujufailidena failihalduri abil importida; nende kuvamiseks kaardil valige Töö seadistamine. Tööandmete kaartide ülekate kaardipõhiste kulunormide kaartide kohal.

Kaardipõhise kulunormi nullväärtus kuvatakse kaardil mustana. Kaardipõhised nullkulunormid lülitavad sektsioonid sektsioonide juhtimises välja.

Täiendavad kaarditüübid

Normikaart

Normikaart näitab masinast või tööseadise juhtsusest pärit kulu. Kui ala on läbitud mitu korda, kuvatakse viimase käigu andmed.

Saagikaart

Saagikaart näitab massivoo andurilt saadud keskmist saagikust.

Niiskusekaart

Niiskusekaart näitab niiskusandurilt pärit koristatud saagi keskmist niiskust.

Prahikaart

Prahikaart näitab andurisüsteemi abil muu kui viljamaterjali väärtust.

Sordikaart

Sordikaart näitab põllule istutatud viljasorte. Sortide eristamiseks kasutatakse kuni kümmet värvi. Kui salvestatud on üle 10 sordi, siis värve korratakse.

4. põlvkonna ekraan dokumenteerib ja kuvab koristatava sordi heedri töölaie keskpunktis. Kui heedri keskpunkt on paika seatud ilma sordi lokaatori kaardil sorti määratlemata, siis ekraan dokumenteerib ja kuvab sordina "----".

Tootekaart

MÄRKUS: Tootekaart kuvatakse ainult ühe vedeliku laotamisel.

Tootekaart kuvab põllule laotatud tooted või mahutisegud. Eri toodete ja mahutisegude eristamiseks kasutatakse kuni kümmet eri värvitooni. Kui salvestatud on rohkem kui kümme toodet ja paagisegu, kasutatakse ühte värvitooni korduvalt.

ch177nn,1685617646127-21-01JUN23

Lipud



Lipud

PC28773—UN—25AUG22

Lippe saab kasutada põllu huvipakkuvate kohtade märgistamiseks. Neid punkte võib kasutada navigeerimiseks või dokumenteerimiseks.

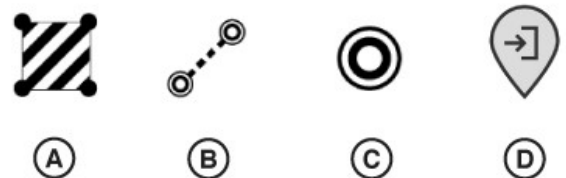
Lipud annavad kabiinis istuvale juhile teada, kui masina praegune tee lõikub lipuga märgitud ala, punkti või joonega, võimaldades vajaduse korral kohandusi teha.

MÄRKUS: Autonoomsele põllule paigaldatud lipu hääreteade ei mõjuta autonoomses režiimis töötava masina käitumist. Kasutage piire, et autonoomne masin väldiks kindlat ala või objekti.

Lippudeni navigeerimine

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Rakendused.
3. Valige suvand Lipud.

Lipu kuju tüübid



A—Pinna lipp
B—Joone lipp
C—Koha lipp
D—Sisenemiskoha lipp

PC620658—UN—17MAY24

- Pind (A) – tähistab huvipakkuvaid kohti, nagu umbrohuhunnik või auk põllul.
- Joon (B) – tähistab põllul olevaid jooni, nagu ruutude piirid või aiad.
- Punkt (C) – tähistab kindlat põllul olevat punkti, näiteks kivi või kohta, kus masinal toode otsa sai.
- Sisenemiskoha lipp (D) – tähistab masina sisenemiskohta põllul.

*MÄRKUS: Kui tööpunkt on määratud, salvestatakse lipp
tööpunktina. Kui tööpunkti pole määratud,
salvestatakse lipp otse GPS vastuvõtja alla.*

ch177nn,1740717836387-21-27FEB25

Jagamine

Jagamine



Jagamine

PC28774—UN—25AUG22

MÄRKUS: Optimaalse jõudluse tagamiseks peavad kõik ekraanid ja modulaarsed telemaatikalüüsid (MTG-d) kasutama sama tarkvaraversiooni.

MÄRKUS: Jagamiskrakendus töötab 4. põlvkonna ja G5 ekraanide vahel.

Kasutage ühiskasutusrakendust, et vaadata masinate vahel andmete jagamise tingimusi. Andmete jagamine võimaldab samal põllul töötaval kuni kuuel juhil jagada navigeerimisjooni ja andmeid. Meeskonnaga liitumiseks peavad juhid rakenduses Töö seadistamine avama tööloendi vahekaardi. Juhtradade jagamiseks peab juht avama AutoTraci roolimisabi rakenduse.

Jagatud tööandmeid saadetakse ja võetakse vastu 30-sekundiliste segmentidena. Ekraan võitab rühmaliikmetelt andmeedastusi ja katvusuuendusi ligikaudu iga 30 sekundi järel. Rühmaliikmete asukohta uuendatakse iga 6 sekundi järel.

MÄRKUS: Andmeedastuse ajad olenevad traadita ühenduse signaalitugevusest.

Kui ühiskasutusrakendus on lubatud, jagatakse ekraanide vahel järgmist teavet.

- Juhtrajad (ainult sirged ja ringikujulised rajad)

MÄRKUS: Meetoditega Masina juurdepääs A + B, Masina juurdepääs A + suund või Masina juurdepääs, laius/pikkus + suund loodud sirgeid radasid ei saa jagada.

- Katvuskaardid
- Rakenduskaardid

Katvust, ülekatet, jagatud katvust ja jagatud ülekatet kuvatakse erinevate värvidega. Jagatud katvuskaardid on nähtavad teatud tööakende moodulites ja AutoTraci navigatsiooni ja kaardistamise rakendustes.

Masina asukoha ja roolimisabi joonte jagamise nõuded.

MÄRKUS: Parimate tulemuse saamiseks kasutage paranduste taset SF2 või kõrgem. SF1 kasutamisel võivad tulemuseks olla soovimatud nihked jagatud juhtradadel ja jagatud katvuses, mis mõjutavad AutoTraci ja sektsioonide juhtimise jõudlust negatiivselt.

- Valiku Sünkrooni andmed automaatselt ja Võta tööühma andmed vastu on rakenduses Ühiskasutus või Failihaldur automaatselt sisse lülitatud.
- Vajalik on MTG aktiivse JDLINK Connecti tellimusega.
- Vajalik on 4600 CommandCenter või 4640 universaalmonitor ja In-Field andmete jagamise aktiveerimine.
- Vajalik on G5 CommandCenter või G5 universaalmonitor koos kehtiva litsentsiga põllul andmete jagamiseks.
- Kõik tööühma 4. põlvkonna ja G5 ekraanid on seotud sama John Deere Operations Centeri organisatsiooniga.
- Tööühmad peavad kasutama sama töö ID-d.
- Juhtidel peab olema sama klient, farm ja põld.

Katvuskaartide ja tööandmete jagamise lisanõuded:

- Juhtidel peab olema sama toiming, põllukultuur, toode mahutisegu.

MÄRKUS: Kui kasutatakse kaardipõhist kulunormi, peavad kõik kasutajad kasutama sama kaardipõhist kulunormi. Mitme salvega pneumokülviku käru korral peab mahuti konfiguratsioon olema tööühma iga käru jaoks ühesugune.

MÄRKUS: Katvuskaarte saab jagada ühe sektsiooni juhtimisega masinate vahel, mis suudavad laotada eri tooteid või mahutisegusid. Süsteem ei ühine rühmaga automaatselt. Juht peab teiste masinatega käsitsi liituma, valides selleks jagatud töö loendist vastava tööühma.

MÄRKUS: Kõik masina juhid peaksid enne uue töö alustamist valida suvandi Uus töö, et kustutada põllu kohaliku ekraani katvus. Lisaks peab üks määratud ekraani juht rühma jagatud katvuse lähtestamiseks valida uue rühma. Kui see on tehtud, saavad ülejäänud ekraanid vastloodud rühmaga liituda. Pärast nende toimingute tegemist töötab In-Field andmete jagamine uue tööseansi ajal ootuspäraselt.

ZIDXX1X,1749804241746-21-13JUN25

Töömonitor

Töömonitor



Töömonitor

PC28775—UN—25AUG22

sobi hetkel tehtava tööga kokku, siis vajutage nuppu Redigeeri, et valitud salvestamise käiviti ära muuta. Lisainformatsiooni vaadake peatükist "Tööseadise profiil".

MÄRKUS: Kui salvestamise käiviti on seatud manuaalrežiimi peale, siis saab töö salvestamist sisse ja välja lülitada salvestamise nupust.

DX,PC,WORKMON,REC-21-23DEC15

MÄRKUS: Masina või tööseadise konfiguratsiooni või nõuetekohase kalibreerimise puudumise tõttu ei pruugi masina ja tööseadise teatud spetsiifilised väärtused olla nähtavad.

Töömonitor kuvab masinaga seotud spetsiifilise jõudluse keskmisi ja täielikke näitajaid. Valige lehelt väärtus ja kuvatakse selle hüpikaken. Iga väärtuse võib paigutada peamisele töölehele.

Kasutage lähtestamise nuppu lehe allosas, et kustutada kõik näidud peale hetke näitude. Viimase lähtestamise kuupäev ja kellaaeg on kirjas nupu kõrval.

Lähtestusnupust paremal näitab üksus Töö salvestamine, kas töömonitor on aktiivne ja loendab. Pulseeriv tuli näitab, et see on aktiivne.

Liikumine rakendusele Töömonitor

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Rakendused.
3. Valige rakendus Töömonitor.

MÄRKUS: 4. põlvkonna universaalmonitoridel ei kuvata praegust saagikuse väärtust. Praeguse saagikuse väärtuse hankimiseks kasutage masina peamist (käetoet) ekraani.

ZID XK1X,1749804664015-21-13JUN25

Töö salvestamine

Kui Töö salvestamine on SISSE lülitatud, siis kaardi salvestamine ja arvestid, mis vajavad salvestamise päästikut, akumuleeruvad. Töö salvestamist vajavate arvestite hulka kuuluvad:

- Töödeldud ala
- Töötatud aeg
- Tootlikkus
- Keskmine kütusekulu pindala kohta
- Keskmine töötamiskiirus

Valige paremast allnurgast Töö salvestamine, et näha hüpikaknal salvestamise sätteid.

Salvestamise olek baseerub tööseadise profiilis hetkel valitud salvestamise käiviti. Kui salvestamise käiviti ei

Masina tühikäik

Masina jõudeoleku tööpõhimõte



PC620652—UN—15MAY24

Masina jõudeoleku tööpõhimõte

Masina tühikäigu rakendus dokumenteerib masina tühikäigu põhjuse. Kui masin peatub teatud ajaks täielikult kiiruseni 0 km/h (0 miili/h), kuvatakse ekraanile hüpikaken, et juht põhjendaks, miks masin tühikäigul töötab.

Hüpikaknas on loend tühikäigu põhjustest, mille hulgast valida. Esitatud põhjused erinevad, olenevalt masina tüübist ja ekraani tuvastatud tööst. Kui tühikäigu põhjus on valitud, saadetakse see John Deere Operations Centeris seotud organisatsiooni.

Kogutud andmeid saab Operations Centeris analüüsida, et teha teadlikke otsuseid tõhususe parandamiseks.

Masina tühikäigu rakenduse avamine

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Rakendused.
3. Valige rakendus Masina tühikäik.

MÄRKUS: Lisateavet tühikäigu põhjuste kohta vaadake elektroonilisest spikrist.

bvvmsit,1715251816294-21-14MAY25

Tehnoradade juhtimine

Tehnoradade juhtimine



PC620653—UN—10MAY24
Tehnoradade juhtimine

tehnoraja GNSS-i (globaalne navigatsioonisatelliitide süsteem) sisendi põhjal. Selles etapis juhib ja omab ISOBUS-i tööseadis tehnoraja juhtimist. John Deere Task Controller pakub ainult GNSS-i andmeid ja juhtraja andmeid.

MÄRKUS: Lisateavet tehnoradade juhtimise kohta vaadake elektroonilisest spikrist.

ch177nn,1740663913543-21-27FEB25

Tehnorajad on põllul paiknevad määratud teed või rajad, kus masinad, nagu traktorid või pritsid, liiguvad külvamise, pritsimise või saagikoristuse ajal. Tehnoradasid luuakse ja salvestatakse tavaliselt külvamise ajal.

Tehnoradade juhtimise rakendus loob ja haldab tehnoradade kasutamist põllul. Tehnoradade juhtimine toimib sektsioonide juhtimisega.

Kasutage tehnoradade juhtimist, et optimeerida täpsete tehnoradade mustrite abil põllutoiminguid ja hallata seadmete liikumist. Tehnoradade juhtimist saab kasutada pinnase tallamise minimeerimiseks, põllukultuuri kahjustamise vähendamiseks ja töö tõhususe suurendamiseks.

MÄRKUS: Funktsioonid, nagu AB-kõverad ja Autopath, ei ühildu tehnoraja juhtimisega.

Tehnoradade juhtimise rakenduse avamine

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Rakendused.
3. Valige rakendus Tehnoradade juhtimine.

Tehnoraja tasemed

ISOBUS-i standardi kohaselt on tehnoradade juhtimisel kolm taset.

- **1. tase** – tehnoradade nihke põhihaldus sirgete radade kasutamisel. Tööseadis toimib põhiseadmena, võimaldades juhil juhtida tehnoraja seadistusi otse masina GPS-i (globaalne positsioneerimissüsteem) abil.
- **2. tase** – võimaldab töötada asümmeetrilise rütmiga. See võimaldab salvestada ekraanil ka tehnoraja seadistusi. Tööseadis jääb siiski peamiseks, tagades järjepideva töö.
- **3. tase** – eelmääratud tehnorajad võivad anda tööseadisele käsu lülitada tehnorajad automaatselt SISSE/VÄLJA. See tase integreerib automaatika täpsemad funktsioonid.

Hetkel ühildub tehnoradade juhtimine ISOBUS-i tehnoraja 1. taseme funktsiooniga. Niipea, kui tuvastatakse, et ISOBUS-i tööseadis ühildub 1. taseme tehnorajaga, võimaldab süsteem valida režiimi Automaatne. Automaatrežiimis arvutab tööseadis

Põlluarvuti



Masina monitor

PC28820—UN—20SEP22

Masina monitor kuvab spetsiifilisi masinaga seotud jõudluse näitajaid. Gruppidesse kuuluvad järgmised väärtused:

- Pöörlemissagedus ja võimsus
- Kütus ja rõhk
- Temperatuur
- Elektriline
- Töötunnid

MÄRKUS: Igasse gruppi kuuluvad väärtused sõltuvad masina mudelist.

Gruppide vahetamiseks valige lehe vasakul poolel asuvaid kaarte. Valige väärtus, et vaadata selle hüpikakent.

Kui näitu ei ole, siis kuvatakse kriipsud.

Liikuge rakendusele Põlluarvuti

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Rakendused.
3. Valige rakendus Põlluarvuti.

ct47125,1664222427306-21-27SEP22

Ülekatte reguleerimine

Ülekatte reguleerimine

Ülekatte reguleerimine reguleerib automaatselt heedri laiust vastavalt kombaini liikumisele üle juba koristatud alade. See funktsioon parandab pindala ja saagikuse andmete täpsust.

Ülekatte reguleerimise avamine

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Rakendused.
3. Valige rakendus Ülekatte reguleerimine.

Kui kasutate muid heedreid laiusega kuni 15,2 m (50 ft), jaotatakse heedriosad automaatselt 15,2 cm (6 in) seksioonideks. Heedrid laiusega üle 15,2 m (50 ft) jagunevad kogu heedri laiuse ulatuses sajaks võrdseks osaks.

Ülekatte reguleerimine tagab, et koristatav ala ei ületaks põllu piire ning ei sattuks sisepiiridesse.

- Välispiir – põllu jaoks võib määrata vaid ühe välispiiri.
- Sisepiirid – põllu jaoks võib määrata ja nimetada mitu sisepiiri.

Piirid on küll valikulised, kuid need võivad ülekatte reguleerimisel abiks olla. Näiteks võib välispiir aidata tagada, et saagikuse arvutamisel ei võetaks arvesse väljaspool põldu asuvaid alasid, kui heedri või platvormi osa ulatub üle põllupiiri. Sama moodi võimaldab sisepiir sõita veekogu äärest mööda ning tagada, et veekogu kohale jäävad seksioonid oleksid välja lülitatud.

AL70325,000055B-21-12SEP19

B—Keela kõik

Kõikide rühmade lubamiseks valige nupp Luba kõik (A).

Kõikide rühmade keelamiseks valige nupp Keela kõik (B).



PC28777—UN—25AUG22

Vasak/parem lülitusnupp

MÄRKUS: Vasak/parem lülitusnupp ilmub vaid siis, kui teil on vähemalt 13 rühma.

Ekraan näitab korraga vaid kuni 12 rühmanuppu. Heedri vasakul või paremal pool olevate rühmade nägemiseks vajutage vasakut/paremat lülitusnuppu. Konkreetse rühma sisse- või väljalülitamiseks valige rühmanupp.

Lubatud rühmad on rohelised. Käsitsi keelatud rühmad on musta värvi. Ülekatte reguleerimisega automaatselt blokeeritud rühmad on rohelise ja valgega viirutatud.

AL70325,000059B-21-27SEP22

Käsitsi ülekatte reguleerimine

Ülekatte käsitsi reguleerimine jagab heedri rühmadeks. Ridaheedrid kasutavad vaikimisi ühte rühma rea kohta ja seda ei saa muuta. Platvormheedreid saab seadistada 2-24 rühma järgi.

Juht võib rühmad käsitsi eraldi sisse ja välja lülitada vastavalt saagi sisenemisele heedrisse. Ülekatte käsitsi reguleerimine ühildub ülekatte automaatse reguleerimisega. Rühma käsitsi väljalülitamine alistab selle rühma mis tahes muu oleku. Ülekatte käsitsi reguleerimine aitab parandada dokumentatsiooni täpsust, v.a kui eelmine katvus või piir takistab saagi sisenemist heedri vastavasse piirkonda.



A



B

PC28776—UN—25AUG22

A—Luba kõik

Sektsioonide juhtimine

Sektsioonide juhtimine



PC28778—UN—25AUG22

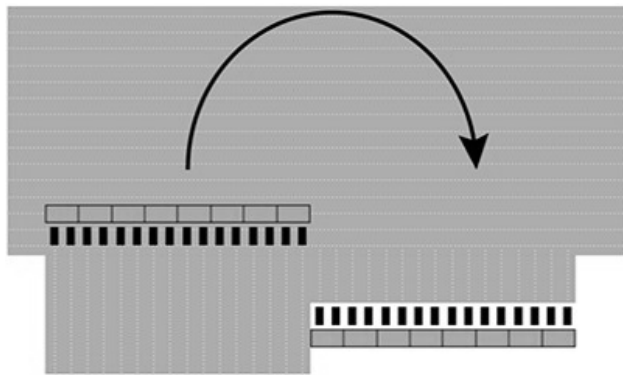
Sektsioonide juhtimine

John Deere'i sektsioonide juhtimine lülitab masina või tööseadise sektsioone sisse ja välja, et vähendada ülekate ja parandada sisendite haldust. Sektsioonide juhtimine vajab tööks järgmisi seadmeid.

- Globaalse positsioneerimissüsteemi (GPS) vastuvõtja (StarFire'i vastuvõtja kasutamisel on minimaalselt nõutav SF2 signaalitäpsus)
- Sektsioonide juhtimise aktiveerimine
- Masin või tööseadis ühilduva sektsioonide juhtimise üksusega (ühilduvuse kohta saab teavet juhtploki tootjalt)

Sektsioonide juhtimise avamine

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Rakendused.
3. Valige rakendus Sektsioonide juhtimine.



PC28779—UN—25AUG22

Külvimasina sektsioonid

Varem töödeldud aladele sisenemisel või sealt väljumisel juhitakse masina või tööseadise sektsioone automaatselt. Katvusale sisenemisel lülitatakse sektsioonid välja ja katvusest aladele sisenemisel lülitatakse need uuesti sisse. Katvuskart näitab varem töödeldud alasid masina või tööseadise asukoha salvestamisega. Helesinine värv tähistab üht töökaiku põllul. Ülekate tähistab tumesinine värv.

Sektsioonide juhtimine lülitab järgmiste tegurite põhjal sektsiooni sisse või välja.

- GPS-asukoht
- Katvuskart
- Masina ja tööseadise nihked

- Sektsiooni olek
- Ülekate seaded
- Mehaaniline viivitus
- Põllupiirid
- Põrderiba piir

Sektsioonide juhtimine saadab sektsiooni oleku muutmiseks CAN-teate masinale või tööseadise juhtüksusele. Toote rakendamiseks lülitatakse sektsioon sisse. Samal ajal toote taasrakendamise vältimiseks lülitatakse sektsioon välja. Põllu alustuspunkti alates pole vahemaa piiratud.

MÄRKUS: Mõned operaatorid ühendavad kaks eraldi põldu üheks, kasutades nendevahelist "maasilda". Kui sektsiooni juhtimine jäetakse sisse, siis saab toodet ka sellele ribale kanda. Ootamatu katvuse vältimiseks lülitage sektsiooni juhtimine või pealüliti alati välja, kui sõidate põldude vahel.

Sektsioonide juhtimise täpsus

Järgmised tegurid mõjutavad sektsioonide juhtimise jõudlust.

- Eelmise katvuskardi GPSi täpsus
- Praegune GPSi täpsus
- Masinaprofiili ja tööseadise profiili seaded
- Ühtlane kiirus ja suund katvusale sisenemisel ja sealt väljumisel

Ühilduvus

Sektsioonide juhtimine ühildub geo-põhise ülesandekontrolleriga (TC-GEO) ja põllumajandustööstuse elektroonikaühingu (AEF) sertifikaadiga ISOBUSi tööseadistega. John Deere'i masina ja tööseadise ühilduvuse lisateavet vt 4. põlvkonna ekraani avaldamismärkustest.

Mitu ekraani

Sektsioonide juhtimine vajab tööseadise juhtüksusega sideks ülesannete kontrollerit ja seda ei saa kasutada kahe ühendatud ekraaniga. Task Controlleri olekut saab vaadata mitme ekraani sätetes.

Sektsioonide juhtimise pealüliti



PC28780—UN—25AUG22

Sektsioonide juhtimise pealüliti

Sektsioonide juhtimise sisselülitamiseks vajutage

pealüliti. Paigutusehalduri abil saab lüliti paigutada ka otse teeribale.

Piirid



Piirid

PC28812—UN—20SEP22

Välispiirid

Välispiiride kasutamiseks valige märkeruut Välimine. Sektsioonide juhtimine lülitab välja sektsioonid, mis jäävad välispiirist väljapoole.

Sisemised piirid

Sisepiiride kasutamiseks valige märkeruut Sisemine. Sektsioonide juhtimine lülitab välja sektsioonid, mis jäävad sisepiirist sissepoole.

MÄRKUS: Kui mõlema piiri tüübi valik tühistatakse, eirab sektsioonide juhtimine piire ja kasutab sektsioonide sisse ja välja lülitamiseks eelnevaid katvusandmeid.

Põlluotsa juhtlüliti



Põlluotsa juhtlüliti ja põlluotsa nihe

PC28781—UN—25AUG22

Põlluotsa juhtüksuse sisselülitamiseks kasutage põlluotsa juhtlüliti.

Põlluotsa mõõtmete muutmiseks valige Nihe. Põlluotsa nihke muudatused salvestatakse praeguse põllu jaoks.

MÄRKUS: Põlluotsa juhtimise kasutamiseks tuleb märkida üks või mõlemad piirid. Kui tühistatakse välimine ja sisemine, siis lülitub põlluotsa juhtimine automaatselt välja.

Kui tühistatakse põlluotsa ühe tüübi valik, siis eirab põlluotsa juhtimine selle piiriga seotud põlluotsasid.

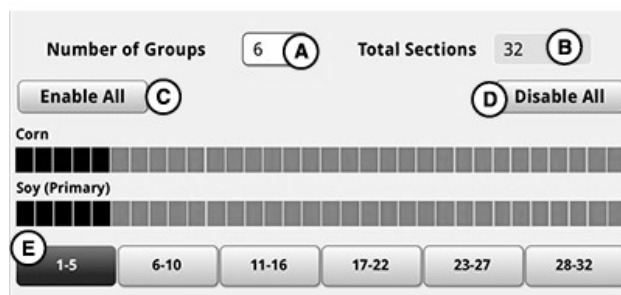
Sektsioonide käsitsi juhtimine



Sektsioonide käsitsi juhtimine

PC28653—UN—29SEP22

Kasutage sektsioonide rühmade sisse- ja väljalülitamiseks sektsioonide käsitsi juhtimist. Sektsioonide käsitsi juhtimise lehe aktiveerimiseks valige suvand Sektsioonide käsitsi juhtimine.



Sektsioonide käsitsi juhtimise leht

PC28654—UN—29SEP22

- A—Gruppide arv
- B—Kogu sektsioon
- C—Luba kõik
- D—Blokeeri kõik
- E—Sektsiooni rühmad

- Rühmade arv (A) – rühmade arv, millesse sektsioonid on jagatud. Selle väärtuse määrab juht.
- Sektsioonide koguarv (B) – sektsioonide arv, mida tööseadis saab kasutada. Väärtuse määrab masin või tööseadis ja seda ei saa muuta.
- Luba kõik (C) – lubab kõik sektsioonid.
- Keela kõik (D) – keelab kõik sektsioonid.
- Sektsioonide rühmad (E) – lubab või keelab rühmas olevad sektsioonid.

ch177nn,1740633831844-21-26FEB25

Täpsemad seaded



Seadete ikoon

PC15305—UN—19MAR13

Valige sektsioonide juhtimise rakenduse kohal sätete ikoon ja configureerige täpsemad sätted.

Pidev mullaharimine

Kasutage pidevat mullaharimist, et hoida eelmise katvuse ületamisel mullaharimisvahend pinnases. Seda kasutatakse rehviälgedele jätmise vältimiseks eelmisele katvusale. Kõnealune funktsioon on saadaval vaid sektsioonide juhtimise toega mullaharimisvahendi kasutamisel.

Kaardidiagnostika

Kaardidiagnostika näitab sektsioonide juhtimise ettevaatamisfunktsiooni. Kui sektsioonidele on antud väljalülituskäsk, siis on ettevaatamine valge. Kui sektsioonidele on antud sisselülituskäsk, siis on ettevaatamine oranž.

Parima täpsuse tagamiseks säilitage ühtlast kiirust ja suunda üleminekualasse sisenemisel ja sealt väljumisel, kus sektsioonid lülitatakse sisse või välja. Kui kiirust või suunda muudetakse ettevaatamise ja üleminekuala ristumisel või tööpunkti ja üleminekuala ristumisel, siis võivad katvusse tekkida soovimatud lüngad või ülekatted. Kui masin sõidab ühtlase kiiruse ja suunaga, siis kasutage kaardidiagnostikat, et tuvastada, kas ettevaatamine on stabiilne.

MÄRKUS: Aeglasel kiirusel ja väga madala mehhaanilise viivituse korral võib ettevaatamine olla rohelinele tööpunktiribale väga lähedal või sellega kattuda.

AL70325,000059D-21-07NOV19

Sektsiooni olekumoodul

Sektsiooni olekumooduli abil tehakse kindlaks, kas sektsioonide juhtimine andis käsu konkreetse sektsiooni sisse- või väljalülitamiseks. Mooduli saab lisada töölehele rakenduses Paigutushaldur. Võimalikud on järgmised sektsioonide olekud.

MÄRKUS: Sektsiooni olek ei muutu sõltuvalt sektsiooni külvikiirusest. Kui sektsiooni read on seemneteta, kuvatakse roheline värv (v.a ajamimootori kõikide sektsioonide nullväärtuse korral). Külvisenormi vaadake SeedStari abil.

Sektsioon lubatud (ei rakendata)



Sektsioon lubatud – hall ja roheline kontuur

PC28782—UN—29AUG22

- Istutusmasin või ventilaatoriga külvik üles tõstetud.
- Külvimasina või pneumokülviku sidurid on väljalülitatud.
- Ajamimootori kõigi sektsioonide nullväärtus.
- Sektsioonide juhtimine ei ole sektsiooni käskinud VÄLJA lülitada, See & Spray on lubatud ja See & Spray süsteem ei tuvasta rohelist lehestikku.

Sektsiooni rakendamine



Sektsiooni rakendamine – ühtlane roheline

PC28783—UN—29AUG22

- Sektsioonile anti sisselülituskäsk.
- Sektsioon laotab toodet või seemet.
- Sektsioonide juhtimine ei ole sektsiooni käskinud VÄLJA lülitada, See & Spray on lubatud ja See & Spray süsteem tuvastab rohelist lehestikku.

Sektsiooni väljalülituskäsk (ei rakendata)



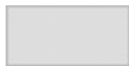
Sektsiooni väljalülituskäsk – roheline ja valged triibud

PC28784—UN—29AUG22

MÄRKUS: Minimaalse liikumiskiiruse piirmäär on 0,8 km/h (0,5 miili/h).

- Kiirus on allpool minimaalset liikumiskiiruse piirmäära.
- Masin või tööseadis asub põlluotsa sisepiiri sees.
- Masin või tööseadis asub põlluotsa välispiirist väljaspool
- Masin või tööseadis asub sisepiiri sees
- Masin või tööseadis asub välispiirist väljaspool
- Kaardipõhise kulunormi määr on null.
- Masin või tööseadis on üle olemasoleva katvuse.

Sektsioon blokeeritud (ei rakendata) (ainult pritsi puhul)



PC24037—UN—05APR17

Sektsioon blokeeritud – ühtlane hall

- Sektsioonide juhtimine on blokeeritud.
- Sektsiooni juhitakse käsitsi.

Sektsioon väljas (ei rakendata) (ainult pihustaja puhul)



PC24038—UN—05APR17

Sektsioon väljas – ühtlane must

- Juhtüksus on sektsiooni jaotuse välja lülitatud.

ch177nn,1685617779631-21-01JUN23

Ülekatte sätted

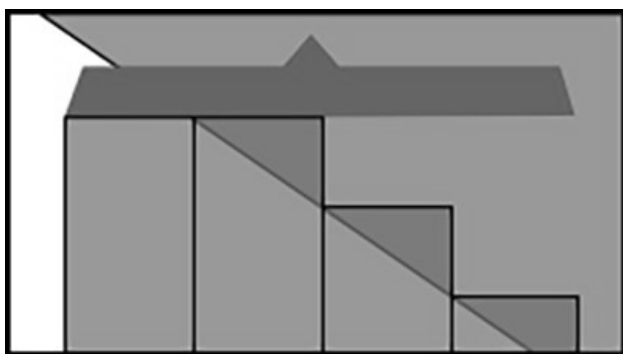
Ülekate tekib juba töödeldud ala või piiri läbimisel. Ülekate suurus sõltub juhi eelistustest.

Ülekate sätete konfigureerimine tahtlikuks ülekatteks. Soovimatute vahelejätude ja ülekate kompenseerimiseks kasutage valikut Jõudluse häälestus. Lisateavet vaadake sektsioonide juhtimise elektroonilisest spikrist.

100% ülekate + lisa

Täiendav ülekate tagab varem töödeldud ala tootega katmise, välistades nii vahelejätud. Täiendava ülekate tulemuseks on ülerakendus.

100% ülekate – minimaalne vahelejätt

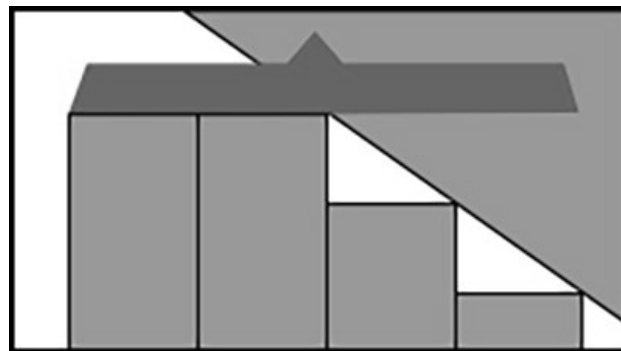


PC28836—UN—11OCT22

100% ülekate – minimaalsed vahelejätud

Minimaalne vahelejätt tagab katvuse kuni varem töödeldud alani, vähendades vahelejätte. Vahelejätu minimeerimine võib kaasa tuua ülerakenduse.

0% ülekate – minimaalne ülekate



PC28835—UN—11OCT22

0% ülekate – minimaalne ülekate

Minimaalne ülekate tagab selle, et katvus ei ulatu varem töödeldud alani. Ülekate minimeerimine võib kaasa tuua alarakenduse.

Protsent vahemikus 0–100% tagab toote kate varem töödeldud alani, sõltuvalt individuaalsete sektsioonide laiusest.

AL70325,000055D-21-13OCT22

Jõudlusseadistus

Jõudluse häälestust kasutatakse laotatud materjali vahelejätude ja ülekate korrigeerimiseks. Mehaanilisi viivitusi reguleeritakse vahemaa ja kiirusega.

Enne jõudluse häälestamist veenduge, et järgmised näitajad on õiged.

- GPS-i täpsus.
- Masinaprofiili ja tööseadise profiili seaded.
- Katvusale sisenemisel ja sealt väljumisel peab juht sõitma ühtlase kiirusega.

Jõudluse häälestamisel veenduge järgmises.

- Sõida pöörämisel ja töökäikude tegemisel ühtlase kiirusega.
- Sõitke põlluotsaga risti või 90-kraadisele nurgale võimalikult lähedal.
- Kui soovite täiendavat ülekate, seadistage sätet pärast jõudluse häälestamist.

Jõudluse häälestamise juhiseid vt sektsioonide juhtimise ekraanisikrist.

AL70325,0000452-21-21DEC17

Külvamiseelsete toimingute seadistamise näide

MÄRKUS: Veenduge, et käru oleks külvamise jaoks õigesti konfigureeritud.

1. Tehke kindlaks, kuidas pneumotööriista konfigureerida.
2. Mõõtkte ja sisestage tööpunkti väärtus 4. põlvkonna ekraani töö seadistamise rakenduse tööseadise profiilile.
 - a. Näide 1. Ühe paagiga pneumokülvik on suunatud mitmesse ritta. Kasutage tööpunkti asukohta, mis on nende ridade keskel, kuhu paak 1 on suunatud.
 - b. Näide 2. Ühe paagiga pneumokülvik on suunatud ühte ritta. Kasutage selle rea tööpunkti asukohta.
3. Mõõtkte ja sisestage pöördetelje väärtus 4. põlvkonna ekraani töö seadistamise rakenduse tööseadise profiilile.

ZID XK1X, 1749804883058-21-13JUN25

Failihaldur

Failihaldur



Failihaldur

PC28785—UN—29AUG22

Failihaldurit kasutatakse ekraani andmevahetuseks. Andmeid saab edastada John Deere'i tegevuskeskuse abil juhtmevabalt või USB mälu pulga abil ekraanide ja ühilduva tarkvara vahel.

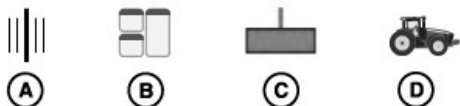
Oluline on varundada andmed regulaarselt USB-mälu pulgale.

Ekraani sisemälu on piisava mahuga, et kõik masina andmed hooaja jooksul sinna ära mahuksid. Kui 95% mälumahust on kasutusel, siis ilmub vastav teade. Andmed tuleks eksportida ja kustutada enne kui kasutatud mälu ületab 95%.

Failihalduri avamine

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Süsteem.
3. Valige rakendus Failihaldur.

Andmetüübid



PC28786—UN—29AUG22

Andmetüübi ikoonid

- A—Juhtrajad
- B—Paigutuse halduri failid
- C—Tööseadise profiilid
- D—Masina profiilid

- Navigeerimisrajad (A) sisaldavad navigeerimisjooni ning nendega seotud klienti, farmi ja põldu.

MÄRKUS: Imporditud kohandatud kõverad rajad vajavad vähemalt üht terviklikku lõiku.

MÄRKUS: Meetoditega Masina juurdepääs A + B, Masina juurdepääs A + suund või Masina juurdepääs, laius/pikkus + suund loodud sirgeid radasid ei saa juurdepääsumustrit eksportida ega importida, kuid ilma mustriteta juhtrada saab importida ja eksportida kui rada 0.

MÄRKUS: Andmete eksportimisse kaasatakse ka põlluandmete jagamise ühiskasutatavad juhtrajad.

- Paigutusehalduri faile (B) saab sama suurusega 4. põlvkonna ekraanide vahel edastada. Neid saab eksportida ka G5 ekraanile. Need failid sisaldavad

kohandatud tööaknaid, tööakende kogumeid ja otseteeribasid.

MÄRKUS: Paigutuse halduri faile ei saa G5 ekraanist 4. põlvkonna ekraani edastada, kuid vastupidine toiming on toetatud.

MÄRKUS: Imporditud tööaknad on saadaval rakenduse Paigutuse haldur vahekaardil Kõik tööaknad.

Teatud tööakende moodulid nullitakse importimisel vaikeseadetele.

ISOBUS VT tööseadise juhtsüste jaoks loodud tööakende mooduleid ei saa ekraanil kasutada, kui juhtsüste ei ole masinale ühendatud.

- Tööseadise profiile (C) saab ühelt 4. põlvkonna ekraanilt teisele üle kanda. Siia kuuluvad profiilid, mis on salvestatud ekraani juhtploki tööseadiste jaoks.

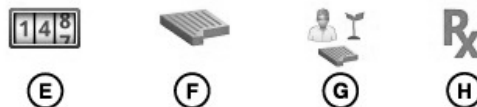
MÄRKUS: Ühenduse tüüpi, töö salvestust, toimingut ja normikontrollerit ei impordita koos tööseadise profiiliga.

- Masinaprofiilid (D) seadistatakse rakenduse Seadmehaldur abil.

MÄRKUS: Masinaprofiile saab importida ja eksportida vaid 4240 või 4640 universaalekraaniga.

MÄRKUS: 4. põlvkonna ekraan loob masinaprofiili seadet automaatselt, kui tuvastatakse ühilduv John Deere'i masin.

MÄRKUS: Imporditud masinaprofiilid, mis sisaldavad masina PIN-i, pole seadmehalduri rakenduses nähtavad. Kui ekraan tuvastab ühilduva ettevõtte John Deere masina, luuakse masinaprofiil automaatselt. Automaatselt loodud masinaprofiil alustab masina PIN-e sisaldavad imporditud profiilid. Ilma masina PIN-ita imporditud masinaprofiilid on endiselt nähtavad seadmehalduri rakenduses.



PC28787—UN—29AUG22

Andmetüübi ikoonid

- E—Tööandmed
- F—Piirid
- G—Seadistusandmed
- H—Kaardipõhised kulunormid

- Tööandmed (E) sisaldavad kaardistus- ja koguandmeid. Neid saab laadida üles John Deere'i tegevuskeskusesse või ühilduvasse arvutitarkvarasse. Tööandmete importimisel

edastatakse vaid kaardistusandmeid. Töö koguandmeid ei saa importida.

MÄRKUS: In-Fieldi andmete jagamisest ei saa eksportida ühiskasutatavat katvust. Põlluandmete jagamise katvusandmete eksportimiseks tuleb andmed eksportida iga vastava tiimiliikme ekraanist (üksnes 4600 ja 4640).

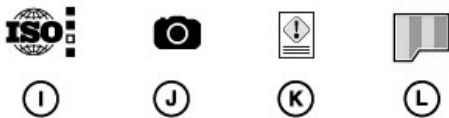
MÄRKUS: Lõpetamata töö andmeid saab eksportida ühest ekraanist ja importida teise, et jätkata töö ajaloo funktsiooni kasutamist töö seadistamise rakenduses. Seonduva töö koguandmeid ei impordita.

- Piire (F) saab muuta rakenduses Põllud ja piirid.
- Seadistusandmete (G) hulka kuuluvad klient, farm, põldude nimed, põllukultuurid ja tooted.

MÄRKUS: Seadistusandmete faile ei saa USB-seadmest importida, kui AutoTrac on sisse lülitatud.

- Kaardipõhise kulunormi (H) häälestamiseks avage rakendus Töö seadistamine.

MÄRKUS: APEX-is loodud kaardipõhised kulunormid tuleb eksportida formaadis shapefile.



PC28788—UN—29AUG22

Andmetüübi ikoonid

I—ISOBUS-i ülesanded
J—Ekraanitõmmised
K—Vealogid
L—Sordi lokaator

- ISOBUS-i ülesanded (I) seadistatakse rakenduse ISOBUS-i ülesanded abil.

MÄRKUS: ISOBUS-i ülesannete failisuuruse piiriks on 10 MB.

ISOBUS-i ülesandeid ei saa juhtmevaba andmeedastuse (WDT) kaudu importida ega eksportida.

- Kuvatõmmised (J) on ekraanil olevate kujutiste koopiad.
- Ekraan koostab vealogisid (K) automaatselt ning John Deere saab neid kasutada probleemide lahendamiseks.
- Sordi lokaatori (L) faile saab seadistada John Deere'i Operations Centeri abil.



PC28789—UN—29AUG22

Andmetüübi ikoonid

M—Karantiinis andmed
N—Saagikoristuse ID andmed
O—Sätete konfiguratsioonid

- Karantiinis andmete (M) fail luuakse siis, kui operaator valib pärast ootamatu vea ilmumist andmete karantiini viimise.

MÄRKUS: Karantiinis andmete taastamiseks läheb vaja tehnilist abi. Andmete taastamiseks võtke ühendust ettevõtte John Deere edasimüüjaga.

- Saagikoristuse ID andmefailid (N) konfigureeritakse töö seadistamise rakenduses ja sisaldavad salvestatud puuvillakoristuse andmeid.
- Seadete konfiguratsioone (O) saab 4. põlvkonna ekraanide vahel edastada. Kasutatavad sätted olenevad masina, tööseadise ja juhtploki tüübist. Sätete konfiguratsioonid konfigureeritakse rakenduses Settings Manager.

MÄRKUS: 4. põlvkonna ekraanide vahel saab edastada ainult profilli nime, tööaknaid, iTEC-i sätteid ja ettevõtte John Deere järelveetava pritsi sätteid.



PC28790—UN—29AUG22

Andmetüübi ikoonid

P—Juurdepääsu halduri sätted
Q—AutoPathi raja andmed
R—StarFire'i andmete hõivamine
S—Etherneti seadme failid

- Juurdepääsu halduri (P) seaded konfigureeritakse rakenduses Kasutajad ja juurdepääs.

MÄRKUS: Konfigureerige rakendus Kasutajad ja juurdepääs, et vältida juhtide tehtavaid soovimatuid muudatusi.

- AutoPathi joonte andmefailid (Q) konfigureeritakse John Deere Operations Centeris ja neid kasutatakse AutoPathi juhtridade loomiseks.

MÄRKUS: AutoPathi faile ei saa ekraanist eksportida.

- StarFire'i andmehõive (R) sisaldab StarFire'i vastuvõtja logitud andmeid, mida John Deere kasutab rikkeotsingu probleemide lahendamiseks. StarFire'i andmehõive aktiveerimiseks valige vastuvõtja VT-lehel suvand Andmehõive.

MÄRKUS: StarFire'i andmehõive on saadaval ainult StarFire 6000 integreeritud vastuvõtjatel.

- Etherneti seadme failid (S) kogutakse ettevõtte John Deere seadmetest, mis toetavad failiedastusprotokoll ja millel on ekraaniga loodud Etherneti-ühendus. John Deere kasutab neid rikkeotsingu probleemide lahendamiseks. Valige eksportimiseks seadme failid ja faililogi suurus. Logifaili suuruse konfiguratsioone on kolm.
 - Käitusaja logisid (väikseim logifaili suurus) kasutatakse süsteemi konfiguratsiooni üksikasjade tuvastamiseks.
 - Hiljutised ja seadistuslogid (keskmine logifaili suurus) sisaldavad käitusaja logisid, seadme kalibreerimisi ja jõudluslogisid. Neid kasutatakse jõudlus- või seadistusprobleemide diagnoosimiseks.
 - Kõik logid (suurim logifaili suurus) hõivavad kõik saadaolevad juhtploki logid, sh nii käitusaja logid kui ka viimased ja seadistuslogid. Neid logisid kasutatakse rakenduste või juhtüksuse riistvara ootamatute väljalülituste diagnoosimiseks.

Operations Center



PC21844—UN—16NOV15

Operations Center

Kasutage teenust Operations Center tööandmete automaatseks saatmiseks ekraanide ja John Deere'i Operations Center vahel. Andmed edastatakse modulaarse telemaatikalüüsi (MTG) mobiilsidesignaali kaudu või juhtmevaba Interneti-ühenduse kaudu.

MÄRKUS: Operations Center vajab aktiivset MTG-d, Interneti-ühendusega sisseehitatud Wi-Fi-ühendust (vaid 4640) või Interneti-ühendusega traadita USB-adapterit.

Automaatne importimine

Automaatne importimine ei impordi andmeid automaatselt, kui importimis-, eksportimis- või kustutamistoiming on aktiivne.

Kui automaatne importimine lülitatakse välja ja uuesti sisse, jätkub see pärast ekraani taaskäivitamist automaatselt.

Data Synci häälestamine

Andmed saadetakse teenusesse John Deere Operations Center ja neid võetakse sealt vastu, kui MTG-l on mobiilvisiignaal või Interneti-juurdepääs,

sisseehitatud Wi-Fi-l on Interneti-juurdepääs (ainult 4640) või juhtmevabal USB-adapteril on Interneti-juurdepääs.

Kui teenust John Deere Operations Center või ühendatud ekraani kasutatakse aktiivsete seadistusandmete tüübi loomiseks või kustutamiseks, sünkroonitakse muudatused teenusega John Deere Operations Center ja kõigi organisatsiooni ühendatud ekraanidega. Ekraanist kustutatud üksused arhiveeritakse teenuses John Deere Operations Center ja teenusesse John Deere Operations Center arhiveeritud üksused kustutatakse ekraanist.

MÄRKUS: Kui Data Synci seadistamine on lubatud, ei saa järgmisi andmeüksusi ekraanilt kustutada.

- Kliendi, farmi ja põllu teave
- Piirid
- Juhtrajad
- Lipud
- Tooted
- Mahutisegud
- Juhid
- Tööseadised

Ekraanilt üksuse kustutamiseks keelake Operations Centeris Data Synci seadistuse valik.

Kui interneti-ühendus pole saadaval, talletatakse kohalikud muudatused ekraanis ja sünkroonitakse interneti-ühenduse loomisel.

Data Sync – tööandmed

MÄRKUS: Valige Operations Centeri lehel märkeruut Teenusega Operations Center sünkroonimise aktiveerimine, et saata andmeid iga 30 sekundi järel teenusesse John Deere Operations Center.

Andmed saadetakse teenusesse John Deere Operations Center, kui MTG-l on mobiilvisiignaal või Interneti-juurdepääs, sisseehitatud Wi-Fi-l on Interneti-juurdepääs (ainult 4640) või juhtmevabal USB-adapteril on Interneti-juurdepääs. Ühenduse puudumisel talletatakse tööandmed ekraanis. Ühenduse taastumisel andmed saadetakse.

Tööandmed laaditakse üles teenuses John Deere Operations Center põllu analüsaatorisse ja kausta Failid.

Tööandmete päästikud

Kuigi ekraan edastab tööandmeid teenusesse John Deere Operations Center iga 30 sekundi järel, ei saa faile teenuses Operations Center vaadata enne ühe alltoodud päästiku rakendumist.

- Alustate uut tööd või muudate klienti, farmi või põldu.
- Andmeside või Interneti-ühendus ekraani ja John

Deere'i toimingukeskuse vahel kaob enam kui 30 minutiks.

- Keerate süüte välja ja seejärel 30 minuti jooksul sisse.
- Keerate süüte välja enam kui 30 minutiks.

Andmete importimine



PC20405—UN—30APR15

Andmete importimine

Valige importimisviis.

- Impordi USB-mälust – valige USB-mälu kaust, mis sisaldab andmeid, mida soovite importida.
- Impordi vastuvõetud failid – importige seadistus- ja eelmäärangufailid John Deere'i toimingukeskusest.

Teenusest John Deere Operations Center failide importimiseks läheb tarvis modulaarset telemaatikalüüsi (MTG).

MÄRKUS: Plaanitud tööfaile sisaldavad seadistusfailid imporditakse automaatselt, kui need saadakse John Deere Operations Centerist kui automaatne importimine on lubatud.

Pärast seadistus- ja kaardipõhiste kulunormide failide importimist ekraani valige faili rakendamiseks suvand Töö seadistamine. 4. põlvkonna ekraanis seadistusfailide koostamise ja saatmise juhiseid vt teenuse John Deere Operations Center spikrifailidest.

Ühilduvus

Andmeid saab edastada teisest G5 ekraanist, 4. põlvkonna ekraanist, ühilduvast arvutitarkvarast või John Deere Operations Centerist praeguse süsteemi vormingus. 25.3 ja uuem tarkvara ei saa importida ega eksportida faile vanemas pärand süsteemide vormingus.

- Praeguse süsteemi ekraanid (G5, G5e, G5Plus, 4600 V2, 4200 V2, 4640, 4240)
- Pärand süsteemi ekraanid (4600 V1, 4200 V1, 4100, 2630)

John Deere Operations Center ei toeta tööakende kuvamist, saatmist ega vastuvõtmist. Kui seadistusfail sisaldab vaid töölehti, ilmub see John Deere'i tegevuskeskuses vigasena. Kui seadistusfail sisaldab juhtradasid või piire ja tööaknaid, laaditakse seadistusfail õigesti, kuigi töölehti pole võimalik vaadata.

Süsteemi Apex või GreenStar 3 2630 ekraani seadistusfaile ei saa pärast tarkvarauuendust 25.3 otse 4. põlvkonna või G5 ekraani importida. Nendest

seadmetest failide importimiseks tuleb need esmalt Operations Centerisse üles laadida ja luua seadistusfail 4. põlvkonna / G5 vormingus.

Sisepiiri importimisel peavad imporditavad põllud sisaldama välispiiri. Ekraanis ei saa sisepiiri luua või importida enne välispiiri loomist või importimist.

MÄRKUS: Teiselt ekraanilt tööseadise tervikprofiilide edukaks importimiseks veenduge, et lähtekraan töötaks 25.3 või uuema tarkvaraga.

Andmete konfliktid

Vajadusel muudetakse imporditud kliendi, farmi või põllu nime. Näiteks antakse "Põld1" uueks nimeks "Põld1(1)", kui sama nimega põld on juba olemas.

Kui John Deere'i tegevuskeskusesse imporditakse üle 20 tähemärgi pikkuse nimega põllu tööandmed, siis kuvatakse nimed õigesti. Andmete tagasi importimisel ekraani lühendatakse põllu nime. Andmed tuvastatakse ekraanist algselt eksporditud põlluandmetena.

Kui navigatsioonijooned on sama põllu omad ja loodud raja jälgimise samasuguse meetodiga, siis lahendab ekraan järgmised konfliktid.

Erinev nimi, samad jooned

- Kui jooned on samad, siis asendatakse ekraani juhtjoone nimi USB-seadmel oleva nimega.

Sama nimi, erinevad jooned

- Kui kahel erineval joonel on sama nimi, siis nimetatakse USB-seadmel olev joon importimisel ringi. Näiteks raja Rada1 uus nimi saab olema Rada1 (1).

MÄRKUS: Faili importimise nurjumise põhjuseid võib olla mitu. Lisateavet nurjunud importimiste kohta leiate elektroonilisest spikrist.

Lahendage ekraani esitatud vea põhjus iga faili puhul, mida ei impordita.

Kaardipõhised kulunormid

Eelmäärangute importimiseks peavad shapefile'id asuma USB-draivi juurkataloogi kaustas Rx.

Andmete eksportimine



PC20406—UN—30APR15

Andmete eksportimine

MÄRKUS: Andmete eksportimisel USB-draivi abil kasutage iga ekraani jaoks erinevat seadet. Eksporditud tööandmeid ei paigutata eraldi profiilikaustadesse.

Seadistusandmed paigutatakse kausta JD4600 ja tööandmed paigutatakse kausta JD-Data USB-draivi juurkataloogis.

Valige soovitud andmetüüpide eksportimise viis.

- Kõikide tööandmete, navigeerimisjoonte ja töölehtede kiireks edastamiseks koos vaikesätetega valige Ekspordi kõik andmed.
- Kuvatõmmiste ja vealogide edastamiseks valige Diagnostikaandmed.

Andmete eksportimine pärandüsteemi ekraanidega kasutamiseks (4600V1, 4200V1, 4100, GreenStar 3 2630)

4. põlvkonna ekraanidest eksporditud seadistusandmed pole pärandüsteemi ekraaniga kasutamiseks automaatselt struktureeritud. Enne 4. põlvkonna ekraani andmete eksportimist toimige järgmiselt.

1. Eksportige andmed USB-seadmesse või juhtmevabalt John Deere Operations Centerisse.
2. Looge seadistusfaili looja abil John Deere Operations Centeris pärandüsteemide failitüübiga seadistusfail ja eksportige see USB-seadmele.
3. Importige vastloodud pärandüsteemide seadistusfail USB-seadmest soovitud pärandüsteemide ekraani(desse).

Andmete kustutamine



Andmete kustutamine

PC20407—UN—30APR15

Andmete kustutamisel eemaldatakse ekraanist valitud andmetüübid.

- Tööandmete, navigeerimisjoonte ja töölehtede eemaldamiseks valige Kohandatud kustutamine.
- Kuvatõmmiste ja vealogide eemaldamiseks valige Kustuta diagnostikaandmed.

ZIDXK1X,1749805202543-21-02JUL25

USB-seade

Ettevõtte John Deere ekraanide nõuded

- USB-seadme vorming – peab olema FAT32 või NTFS.

MÄRKUS: NTFS-vormingut ei saa süsteemi taastamiseks kasutada.

- Maht – soovitatav on 32–64 GB. Maksimaalne toetatud maht on 512 GB.
- Ühenduvus – USB 2.0 või USB 3.0

- Maksimaalsed mõõtmed – paksus 9,2 mm (3/8 tolli) ja laius 21,7 mm (7/8 tolli)

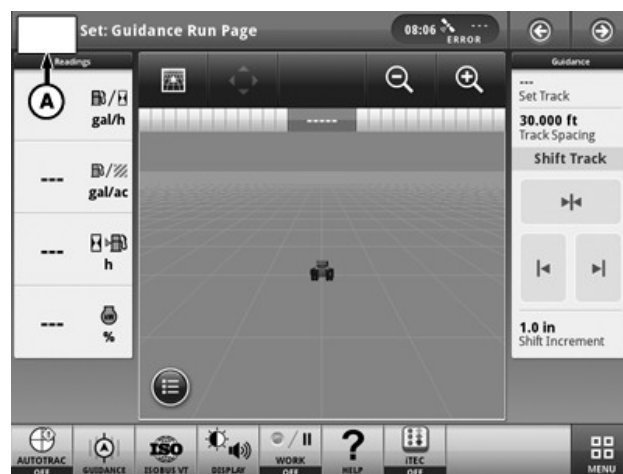
Parim kasutusviis

- Pärast USB-mälu sisestamist oodake 10 sekundit. Suurte USB-seadmete äratundmiseks võib aega minna.
- Kasutage 16 GB-st suuremaid USB-mäluseadmeid, mis võimaldaksid salvestada mitu varukoopiat.
- Kustutage USB-seadmest kõik failid, mis pole seotud ettevõtte John Deere ekraanidega.

Kontrollige ekraani riistvara vahekaarti diagnostikakeskuse rakenduses, et selgitada välja, kas ekraan tuvastab USB-seadme.

ch177nn,1728987473948-21-15OCT24

Ekraanitõmmiste tegemine



PC17263—UN—15JUL13

A—Ekraanitõmmise ala

Valige ekraani vasakus ülanurgas olev ala. Vajutage ning hoidke, kuni ekraan vilgub ja ekraani teeb kaamera katiku häält.

Sisestage USB-seade ning valige Ekspordi andmed, et ekraanitõmmised seadmele edastada.

DX,PC,FILE,SCREENSHOT-21-22DEC15

Diagnostikakeskus



Diagnostikakeskus

PC28791—UN—29AUG22

Diagnostikakeskus pakub süsteemiga ühendatud ekraanile täiustatud diagnostikavahendeid. Lisainformatsiooni saamiseks valige üks vahekaartidest.

Süsteemi diagnostika

- Vaadake masina, tööseadise ja ekraanirakenduste diagnostikateavet.

Masina teated

- Kuvab masina teated ja teabe.

Juhtseadme diagnostika

- Ligipääs diagnostika-aadressidele, diagnostika veakoodidele ja iga CAN-siiniga ühendatud seadme spetsiifilisele teabele.

Veakoodid

- Kõikide aktiivsete või salvestatud diagnostika veakoodide kuvamine.

CAN siini Info

- Iga CAN-siini diagnostilise teabe kuvamine.

CCD-siini teave

- Vaadake iga CCD-siini diagnostikateavet.

Võrk

- Vaadake JDLinki modemi diagnostikanäite.

Ühiskasutus

- Kuvab ühiskasutusrakenduse ja andmeedastuse diagnostika teavet.

Etherneti siiniteave

- Vaadake kõigi Ethernet-võrgus olevate seadmete ühendusprobleemide diagnostikat.

Diagnostikakeskuse avamine

1. Valige Menüü.
2. Valige vahekaart Süsteem.

3. Valige rakendus Diagnostikakeskus.

ch177nn,1685617878029-21-01JUN23

Süsteemi diagnostika

Vaadake masina, tööseadise ja ekraanirakenduste diagnostikateavet.

Süsteemi diagnostikas on saadaval järgmised andmed:

Ekraani riistvara

Vaadake protsessori, monitori ja ekraani diagnostikanäite.

AutoTraci seisukord

Vaadake AutoTraci jõudlust mõjutavaid diagnostikanäite.

Roolimisabi diagnostikaviisard

Tehke rikkeotsing AT2-ga ühilduvate masinate tavaliste AutoTraci probleemide kohta.

Masinasüsteemide valimine

Valige masinasüsteem, et vaadata selle süsteemi üksikasju. Suurem osa süsteemidest näitavad järgmist teavet.

Vahekaart Üldine

Vahekaart Üldine näitab, kas masinal on õiged kalibreerimisandmed ja seda kasutatakse süsteemioleku muu teabe edastamiseks.

Vahekaart Lülita näite

Näitude lülitamise vahekaart kuvab valitud lülite oleku, mida süsteem kasutab masinafunktsioonide juhtimiseks.

Vahekaart Andurinäidud

Vahekaart Andurinäidud kuvab valitud andurite edastatud väärtused, mida süsteem kasutab sisendteabena.

Vahekaart Väljundnäidud

Vahekaart Väljundnäidud kuvab valitud süsteemiväljundite nõutud ja tegelikud väljundväärtused.

ch177nn,1740728373324-21-28FEB25

Kontrolleri diagnostika

Juhtploki diagnostika kuvab CAN-siiniga ühendatud juhtplakkide järgmise teabe.

Seade

- Nimekirjas oleva iga seadme tuvastamiseks on seadme ID, CAN-aadress ja CAN-võrgu asukoht.

Koodid

- Koodid märgivad, kas seadme kohta on diagnostika veakoode.

Teadete arv

- Teadete arv näitab juhtplokist vastu võetud CAN-teadete arvu. Kasutage kõikide seadmete teadete hulga nullimiseks ekraani alaosas asuvat nullimisnuppu.

Vaatamine ja sorteerimine

Valige nupp **Vaata** kõrval, et muuta seda, kuidas juhtplokid kuvatakse. Võimalikud vaated on:

Kõik seadmed

- Kuvatakse kõik ekraaniga ühendatud juhtüksused.

Etherneti siiniseadmed

- Kuvatakse ainult Etherneti-ühendusega seotud juhtplokid.

Tööseadise siini seadmed

- Kuvatakse üksnes tööseadise CAN-siiniga ühendatud juhtplokid.

Masina siiniseadmed

- Kuvatakse üksnes masina CAN-siiniga ühendatud juhtplokid.

Valige nupp valiku **Sortimisalus** kõrval ja korrastage loend järgmiste filtrite alusel.

Seade

- Nimekiri sorditakse seadme ID-de alusel.

Koodidega

- Nimekiri sorditakse diagnostika veakoodidega seadmete aluse.

AL70325,0000605-21-12NOV20

Diagnostikateave

Valige loendist juhtüksus, et kuvada selle täpsem teave.

MÄRKUS: Juhtüksuse valimisel läheb ekraan diagnostikarežiimi. Diagnostikarežiim lõpeb juhtüksuse lehekülje sulgemisel.

Juhtüksuse tüübist sõltuvalt kuvatakse diagnostikateave diagnostika-aadresside või näitude vahekaardil.

Diagnostika-aadressid

TÄHTIS: Diagnostika-aadresside sätete muutmine võib kahjustada masina või tööseadise juhtüksuseid. Aadresside väärtuste muutmisel olge ettevaatlik ja järgige juhiseid.

Juhtüksustel on aadressid, mis salvestavad erinevate sätete väärtusi. Iga aadressi tuvastamiseks on aadressi number ja tüüp. Andmete aadresse (näiteks tarkvaraversiooni teave) saab vaadata üksnes siis, kui sisendaadresse redigeerida (näiteks kalibreerimise sätteid).

Näidud

TÄHTIS: Näitude sätete muutmine võib kahjustada masina või tööseadise juhtüksuseid. Aadresside väärtuste muutmisel olge ettevaatlik ja järgige juhiseid.

Juhtüksustel on näidud, mis salvestavad erinevate sätete väärtusi. Iga näidu tuvastamiseks on number ja nimi. Näidu üksikasjade hüpikakna kuvamiseks valige näit. Kui väärtust saab redigeerida, siis väärtuse väli valge. Kui väärtus on kirjutuskaitsega, siis on väärtuse väli tähistatud halli värviga.

Diagnostika veakoodid

Kuvatakse valitud juhtüksuse aktiivsed ja salvestatud koodid. Valige nimekirjast kood, et vaadata koodi üksikasju.

Juhtüksuse teave

Juhtüksuse teave kuvab juhtüksuse üksikasjalikud spetsifikatsioonid ja identifitseerimisteabe. See teave on kasulik ISOBUSi diagnostikaks.

AL70325,0000505-21-26OCT18

Peida Diagnostikakeskus



PC15331—UN—08JUL13

Peida Diagnostikakeskus

Kontrolleri valimisel läheb ekraan diagnostika režiimi. Valige Peida diagnostikakeskus, et rakendus minimeerida ja esilehele tagasi minna.

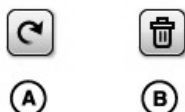
Peida nupp on kasulik kalibreerimise protsessi ajal ekraani teisele osale ligipääsemiseks. Samale diagnostika lehele tagasipöördumiseks valige menüüst rakendus Diagnostikakeskus.

MÄRKUS: Ekraani jätmine diagnostika režiimi ei ole soovitatav, kuna see võib selle jõudlust negatiivselt mõjutada.

Eemaldage Diagnostika režiim juhtseadme lehe sulgemisega.

DX,PC,DIAG,HIDE-21-22DEC15

Diagnostika veakoodid



A—Värskendamise nupp

B—Koodide kustutamise nupp

Diagnostika veakoodide kaardil kuvatakse kõik süsteemis tekkinud kehtivad ja salvestatud koodid.

Värskendamise nupuga (A) saab koodid kustutada ja uuesti välja otsida.

Kõikide koodide eemaldamiseks ekraanilt valige nupp Kustuta koodid (B).

Vaatamine ja sorteerimine



Koodi tüübid

A—Peatamise häireteade

B—Juhi sekkumist nõudev häireteade

C—Teabe häireteade

Valige nupp **Vaata** kõrval, et muuta seda, kuidas koodid kuvatakse. Võimalikud vaated on:

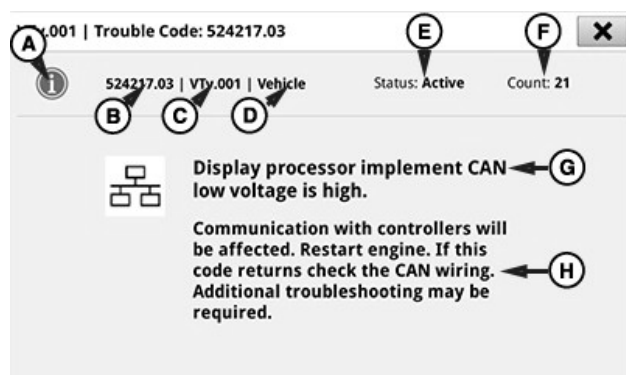
Kood

- Vaade "Kood" kuvab kõik ekraani koodid. Kuvatakse koodi tüüp (A—C), üksikasjad, staatus ja arv. Koodi üksikasjade vaatamiseks valige nimekirjast kood.

Seade

- Vaade "Seade" kuvab kõik CAN siini kontrollereid. Kuvatakse seadme ID, CAN-võrk ja kõik koodid, kui neid seadme kohta on. Seadme koodide vaatamiseks valige nimekirjast kood.

Koodi üksikasjad



PC28827—UN—29SEP22

Koodi üksikasjad

A—Diagnostika veakoodi tüüp

B—Diagnostika veakoodi number

C—Seadme ID

D—CAN-siini võrk

E—Koodi olek

F—Arv

G—Diagnostika veakood

H—Diagnostika veakoodi kirjeldus

Koodi üksikasjade vaatamiseks valige loendist diagnostika veakood.

ct47125,1664233025259-21-09MAY23

CAN-siini teave

CAN siini informatsiooni kaardil kuvatakse CAN siinile ühendatud kontrollereite omavahelise side olek. Sõiduki CAN-siin ühendab mootori, hüdraulika ja käigukasti juhtploki. Tööseadise CAN-siin ühendab teise ISOBUS-i ekraani, ISOBUS-i tööseadise ja StarFire'i vastuvõtja juhtploki.



PC28794—UN—29AUG22

A—Roheline näidik, tavaline vahemik

B—Kollane näidik, piirkonnast väljas

Mõnede väärtuste juures on roheline indikaator või kollane indikaator koos häälmärgiga. Olenevalt masina ja tööseadise konfiguratsioonist võib kollane olla eeldatav.

- Roheline indikaator (A) — väärtus normaalses vahemikus.
- Kollane näidik (B) – väärtus tavavahemikust väljas.

ch177nn,1685617902538-21-01JUN23

CCD-siini teave

CCD-siini teabe kaardil kuvatakse CCD-siinile ühendatud juhtüksuste omavahelise side olek. Masina

CCD-soon ühenda juhtplokid, nagu mootori, hüdraulika ja käigukasti.



PC28794—UN—29AUG22

A—Roheline näidik, tavaline vahemik
B—Kollane näidik, piirkonnast väljas

Mõnede väärtuste juures on roheline indikaator või kollane indikaator koos hüüumärgiga. Olenevalt masina ja tööseadise konfiguratsioonist võib kollane olla eeldatav.

- Roheline indikaator (A) — väärtus normaalses vahemikus.
- Kollane näidik (B) – väärtus tavavahemikust väljas.

AL70325,0000575-21-27SEP22

CAN-siini väärtused

Võrgu olek

Aktiivne

- Süsteem töötab vastavalt ootustele. Lisaks ekraanile on CAN siinil infot vahetamas vähemalt üks kontrollerr veel.

Passiivne

- Ekraan ei vaheta CAN siinil infot ühegi teise kontrollerriga. Kui ekraan on ainuke kontrollerr CAN siinil, siis teadete koguarv suureneb, kuid võrgu olek on passiivne.

Teadete koguarv

Teadete koguarv on CAN siinil saadetud teadete number. Kui masin töötab, siis see väärtus kogu aeg suureneb, sest CAN siinil saadetakse kogu aeg teateid.

CAN kõrge and CAN madal ping

Pingetipp on kõige kõrgem keskmine ping, mis on esinenud pärast eelmist külmkäivitust. Pingemõõtmisandmed on iga sekundi keskmised. CAN kõrge and CAN madala pingetipud on tavaliselt vahemikus 1,8 ja 3,3 volti.

MÄRKUS: Külmbuutimine toimub pärast seda, kui ekraan on 24 tundi olnud välja lülitatud või pidevtoide on ekraanilt lahti ühendatud.

Siini kasutamine

CAN siinil edastatav informatsioon saadetakse kontrollerride vahel teadetena. John Deere tööseadise CAN siin töötab modulatsioonikiirusel 250 kbd, mis tähendab, et teadete edastamiseks saab toidet sisse

lülitada kuni 256 000 korda sekundis. See on 100% siini kasutus.

Kui juhtseade, nagu näiteks tööseadis, ei tööta ootustele vastavalt, siis võib 45% või kõrgem siini kasutus olla probleemi tekkimise põhjuseks. Mõned seadmed ei saa siini suure koormuse tõttu teateid saata ega vastu võtta.

MÄRKUS: Mõned ISOBUSi tööseadised ei tööta siini koormusel, mis on suurem kui 25%.

Töötav StarFire'i vastuvõtja põhjustab siini koormust 5–7%.

Tööseadiste või GPS-vastutvõtjate lahtiühendamine võib siini kasutamist vähendada.

Modulatsioonikiirus

Modulatsioonikiirus näitab, kui kiiresti siin töötab. ISOBUS ja John Deere haakeriista siin töötab kiirusel 250 kbd. Iga kontrollerr, mis sellesse süsteemi ühendada, peab töötama kiirusel 250 kbd, vastasel korral see ei tööta korralikult.

CAN siini olek ja vigade arv

CAN siin saab olla neljas olekus:

- Aktiivne – CAN siin töötab ilma probleemideta.
- Passiivne – On tekkinud passiivsed vead.
- Hoiatus – On tekkinud hoiatavad vead.
- Väljalülitatud – On tekkinud siini väljalülituse vead.

Kui mõni nendest tõrgetest tekib, salvestab ekraan nende kordade arvu.

Passiivsete vigade arv

- Kui väärtus on suurem kui null, siis kontrollerr CAN siinil ei saanud kõiki teateid kätte. Oluline teave võib olla kaduma läinud. See võib olla CAN siini suure kasutuse kõige tõenäolisem põhjus.

Siini hoiatuste arv

- Kui väärtus on suurem kui null, siis on ühel kontrollerril CAN siinil probleeme.

Siini väljalülituste arv

- Kui väärtus on suurem kui null, siis on ühel kontrollerril CAN siinil probleeme. Teatud arv teateid läks kaduma ja teadete vastuvõtmist enam ei toimu. Oluline teave on kaduma läinud. See tõenäoliselt esineb koos CAN siini suure kasutusega.

Ületäitumise vigade arv

- Ületäitumise vigade arv näitab, et rakendused või kontrollerrid CAN siinil saavad teateid kiiremini kui nad suudavad neid menetleda. Sellega seoses jäävad teated vahele ning tekivad süsteemi

talitlushäired. See tõenäoliselt esineb koos CAN siini suure kasutusega.

ch177nn,1685617918357-21-01JUN23

Võrk

Vahekaardil Võrk kuvatakse JDLinki modemi, võrguühenduse ja kliendi SIM-i diagnostikanäidud.

JDLinki modem on üks peamisi komponente, millel tuginevad ettevõtte John Deere telemaatikalahendused, nagu JDLink, Service ADVISOR Remote ja John Deere Remote Display Access (RDA) (kaugjuurdepääs).

JDLinki modem koosneb püsivarast, mobiilsidemodemist ja SIM-kaardi seadmest. See saadab ja võtab vastu teateid mobiilsidevõrgu vahendusel.

RDA tööks on vajalik katkestusteta mobiilsideühendus. JDLink ei vaja katkematut mobiilsideühendust, kuna JDLinki modem suudab salvestada kuni 1000 tundi andmeid.

ch177nn,1685617932516-21-01JUN23

Etherneti siiniteave

Etherneti siiniteave kuvab kõigi Ethernet-võrgus olevate seadmete ühendusprobleemide diagnostikat.

Etherneti siiniteabes kuvatavad üksused on järgmised.

- *Etherneti lingi olek* – näitab, kas võrk on saadaval või mitte.
- *Interneti-aadress* – kuvab ekraani kasutatava määratud või staatilise IP-aadressi.
- *Edastatud paketid* – esitab ekraani sisselülitamise algusest edastatud pakettide arvu.
- *Vastuvõetud paketid* – esitab ekraani sisselülitamise algusest vastu võetud pakettide arvu.
- *Paketi viga* – esitab ekraani sisselülitamise algusest vastuvõetud kahjustatud või valesti vormindatud pakettide arvu.
- *Paketikadu* – paketti arv, mis läks enne sihtkohta jõudmist kaotsi.
- *Kiirus* – ühendatud Ethernetivõrgu kiirus.
- *Ühendatud seadmete arv* – IP-aadressidega seadmete arv, mida seade võrgus näeb.
- *Ühenduste katkestused* – ekraani sisselülitamise algusest katkenud ühenduste arv.

AL70325,0000603-21-12NOV20

Hooldus ja kalibreerimine

Hooldus ja kalibreerimised



PC28795—UN—29AUG22

Hooldus ja kalibreerimised

Rakendusest Hooldus ja kalibreerimised saab seadistada hooldusvälpasid ning teha masinaosade kalibreerimisi.

Liikumine rakendusele Hooldus ja kalibreerimised

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Traktori sätted.
3. Valige rakendus Hooldus ja kalibreerimised.

ct47125,1664234209291-21-27SEP22

Hoolduskontroll

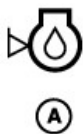
MÄRKUS: Hoolduskontrollid olenevad ostetud masina konfiguratsioonist.

Parkige masin hoolduskontrolli ajaks horisontaalsele pinnale ja seisake mootor. Täpsete näitude saamiseks kontrollige vedelikutasemeid mitte varem kui 40 minutit pärast mootori seiskamist.

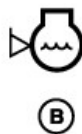
Märgulamp näitab masina hoolduse kontrollpunkti olekut.

- Roheline tuli — normaalne tase
- Punane tuli — kõrge tase või madal tase

Võimalikud on järgmised kontrollpunktid:



A



B

PC17385—UN—15MAY14

A—Mootoriõli tase

B—Mootori jahutusvedeliku tase

- Mootoriõli tase (A)
- Mootori jahutusvedeliku tase (B)

DX,PC,MAINT,SERVCHECK-21-07APR17

Hooldusvälbad

Hooldusintervallid on meeldetuletused selle kohta, millal on vaja teha masina perioodilist hooldust.

Valige Lisa hooldusintervall, et luua uus

hooldusintervall. Lisada saab piiramatu arvu hooldusintervalle.

Kui hooldusvälp on loodud, lisatakse see nimekirja ning kuvatakse koos nime, kulunud aja ning välbaga.

- Konkreetse hooldusvälba tuvastamiseks valib juht nime.
- Kulunud aeg näitab tundide arvu, mis on möödas hooldusvälba lähtestamisest.
- Välp on tundide arv, mis jääb hoolduste vahale.

Välbad on järjestatud kõige lähemast tähtajast kuni kõige kaugema tähtajani. Järgmine sorteerimise alus on tähtnumbriline, kus numbrid on eespool.

Kakskümmend töötundi enne hoolduse tähtaega annab süsteem teada, et varsti tuleb masinat hooldada. Kui see teade on aktsepteeritud, siis annab süsteem lähenevast hooldusest kuni hooldusintervalli lähtestamiseni igal käivitamisel teada.

DX,PC,MAINT,SERVINTERVAL-21-23DEC15

Kalibreerimised

Kasutage seda rakendust radari ja rataste libisemise kalibreerimiseks.

Radari kalibreerimine



Radari kalibreerimine

PC23946—UN—22MAR17

Radarit tuleb kalibreerida pärast esimest masinale installimist või kui radari kiirus ei lähe kokku tegeliku maapinnakiirusega, töötades kõval pinnal ilma koormata.

MÄRKUS: Tuulistes oludes võivad liikuvad osad, nagu lehed, tolm või liiv põhjustada radari kiiruse ebatäpsust.

Rataste libisemise kalibreerimine



Rataste libisemise kalibreerimine

PC23947—UN—22MAR17

Kalibreerige rataste libisemine, kui radari kiirus ei lähe kokku rattakiirusega, töötatades kõval pinnal ilma koormata. Lisateabe saamiseks vaadake peatükki "Seadmemonitor".

Teostage kalibreerimine, sõites koormamata masinaga kõval, kuival, puhtal ja horisontaalsel pinnal.

MÄRKUS: Rataste libisemise kalibreerimine on võimalik üksnes ühendatud ja kalibreeritud radariga.

Veenduge, et radari kiirus on rataste libisemise kalibreerimisel täpne.

DX,PC,MAINT,CAL-21-07APR17

ISOBUS VT

ISOBUS VT



ISOBUS VT

PC28796—UN—29AUG22

Moodulid laetakse tööseadise juhtüksusest ning neid saab kasutada üksnes siis, kui juhtüksus on ühendatud. Kasutatavate moodulite tüüp oleneb juhtüksuse tootjast. See ekraan suudab kuvada ISOBUS VT versiooni 4.

AL70325,0000634-21-26SEP22

See John Deere'i ekraan toetab põllumajandustööstuse elektroonikaühingu (AEF) ISOBUS-i ühilduvusega juhtseadmeid vastavalt standardile ISO 11783. Neid juhtplokke saab kuvada ja kasutada ISOBUS VT (virtuaalterminali) kaudu. Kui ühendatud on lisaekraan, saab vaadata ja kasutada teist VT-d.

ISOBUS juhtüksuse ühendamisel laaditakse kasutajaliidese graafikafailid ISOBUS VT-sse. Seejärel pakub ISOBUS VT operaatorile võimaluse navigeerida ja kasutada kõiki olemasolevaid ISOBUS juhtüksuse funktsioone.

Liikumine rakendusele ISOBUS VT

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Rakendused.
3. Valige rakendus ISOBUS VT.

Ühendatud ISOBUS tööseadised ja juhtüksused

4. põlvkonna ekraan suhtleb erinevate ISOBUS juhtüksustega samaaegselt. Menüünupu valimise järel kuvatakse kõikide ühendatud ISOBUS juhtüksuste nimekiri.

Valige soovitud ISOBUS juhtüksus ning kasutajaliidese vaatamiseks vajutage nuppu OK.

Rikkeotsing

Kui ISOBUS juhtüksuse liidest ei kuvata õigesti, toimige järgmiselt.

- Vaadake ISOBUS-i juhtplokki olekukeskuses ja järgige näidatud oleku rikkeotsingu etappe. Lisateabe saamiseks vaadake ISOBUS juhtüksuseid diagnostikakeskuse rakenduses.

Kui sellele vaatamata ei kuvata liidest õigesti, tehke järgmist.

1. Valige seadistused ISOBUS VT rakenduse kohalt.
2. Valige salvestatud ISOBUS juhtüksuse kasutajaliidese failide eemaldamiseks täpsematest sätetest Puhasta ISOBUS VT.

Kasutajaliides laaditakse uuesti juhtüksuse järgmisel ühendamisel.

Tööakna moodul

ISOBUS VT mooduleid saab lisada tööaknasse rakenduse Paigutusehaldur kaudu.

StarFire'i vastuvõtja

StarFire'i GPS-vastuvõtja



PC28798—UN—29AUG22

StarFire'i GPS-vastuvõtja

StarFire'i GPS-vastuvõtja saab globaalse asukohamääramise signaali ja diferentsiaal-parandussignaali ühe vastuvõtjaga.

MÄRKUS: StarFire 7000/7500 integreeritud vastuvõtja TCM kalibreeritakse tehases. Kui vajalik on põllul kalibreerimine, vaadake StarFire 7000/7500 vastuvõtja kasutusjuhendi rikkeotsingut.

Maastiku kompensatsiooni moodul (TCM) on vastuvõtjaga integreeritud ja korrigeerib masina dünaamikat, nt rullumist ja kaldumist külgakallakul, ebatasasel maastikul või muutuvate pinnaseolude korral. Nõuetekohaseks töötamiseks on vaja TCM täpselt kalibreerida.

Vaadake seadistamise ja kalibreerimise suuniseid StarFire'i vastuvõtja kasutusjuhendist.

Täpsem TCM-i kalibreerimine

TCM tuleb kalibreerida, kui vastuvõtja paigaldatakse masinale esmakordselt või see viiakse teisele masinale. Täpsem TCM-i kalibreerimine loob ajutise AutoTraci juhtraja masinaga sõitmiseks, kuni vastuvõtja TCM-i kalibreeritakse. Täpsem TCM-i kalibreerimine saab kalibreerida korraga mitme vastuvõtja TCM-i, on täpsem kui vana kalibreerimistoiming ja ei vaja masina paiknemist tasasel pinnasel.

Täpsema TCM-i kalibreerimise juhised leiате elektroonilisest spikrist.

Nõuded

- Vastuvõtja mudel on StarFire 6000 või hilisem.
- Vastuvõtja tarkvara versioon on 4.40N (tarkvarapakett 20-2) või hilisem.
- Ekraan on 4. põlvkonna ekraan.
- Ekraanis on uusim tarkvara.
- Ekraanil on kehtiv AutoTraci aktiveerimine.

StarFire'i GPS-vastuvõtja avamine

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Rakendused.
3. Valige StarFire'i rakendus.

ch177nn,1728893229756-21-14OCT24

StarFire'i tarkvara kauguuendused

Tarkvara kauguuenduste funktsioon võimaldab ettevõttel John Deere JDLinki modemi abil masinale uuendatud tarkvara edastada. Kui tarkvara on masinasse alla laaditud, peab juht käivitama tarkvara installimise.

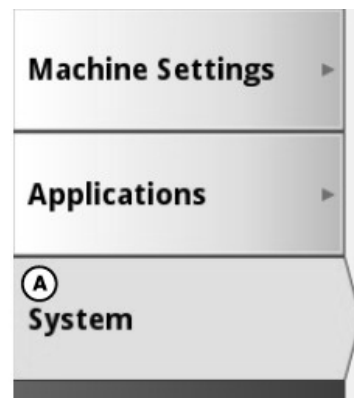
1. Valige Menüü.



Menüü

PC28688—UN—25AUG22

2. Valige vahekaart Süsteem (A).



PC28821—UN—21SEP22

Vahekaart Süsteem

A—Vahekaart Süsteem

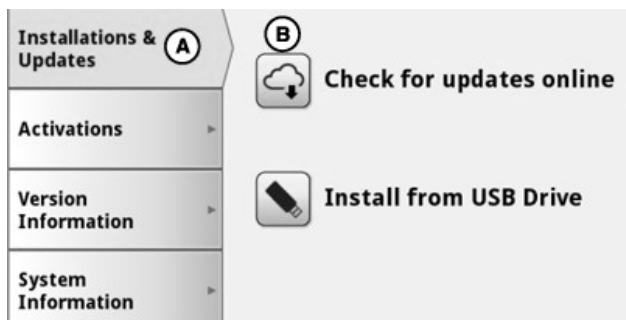
3. Valige tarkvarahaldur.



Tarkvarahaldur

PC28693—UN—25AUG22

4. Valige vahekaardil Installimised ja uuendused (A) suvand Uuenduste kontrollimine võrgus (B).



PC28822—UN—21SEP22

Uuenduste võrgus kontrollimise nupp

- A**—Installimise ja uuenduste vahekaart
B—Uuenduste võrgus kontrollimise nupp

5. Valige suvand Vaata muude seadmete uuendusi (A) ja seejärel vajutage nuppu Edasi (B).



PC28823—UN—08MAY23

Nupp Vaata muude seadmete uuendusi

- A**—Nupp Vaata muude seadmete uuendusi
B—Nupp Järgmine

6. Valige allalaaditav tarkvara ja vajutage nuppu Installeeri.



PC28824—UN—08MAY23

Installimise klahv

ch177nn,1663767382508-21-27SEP22

Video

Video



Video

PC28800—UN—29AUG22

⚠ ETTEVAATUST: Vältige vigastuste- ja surmaohtu. Kokkupõrgete vältimisel või kõrvalseisjate tuvastamisel ärge lähtuge kaamerast. Olge masina kasutamisel alati tähelepanelik ja ümbrusest teadlik. Lugege hoolega läbi ja tehke endale selgeks peatüki Ohutus jaotis Ümberminekuga seotud õnnetuste vältimine.

TÄHTIS: Vältige masina kahjustamist ja kokkupõrkeid. Enne videorakenduse kasutamist tehke kindlaks, kas kaamera- või videorakendus näitab peegelpildis.

MÄRKUS: Suurte andmemahutude töötlemisel võivad pildid olla pikseldatud.

Videorakenduse abil saab vaadelda alasid masina ümber.

4200 protsessor võib toetada ainult videosisendit. 4600 protsessor saab kuvada maksimaalselt kaks videovoogu ja toetada kuni nelja kaamerasisendit.

Lisateavet erinevate ekraanitüüpide kohta vaadake peatükist Ekraani sissejuhatus.

Liikumine rakendusele Video

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Rakendused.
3. Valige rakendus Video.

Kaamerate vahetamine



Kaamera ikoon

PC23948—UN—22MAR17

Kui on ühendatud rohkem kui üks kaamera, siis vahetage video sisendeid erinevate kaamera numbrite valimisega.

Peegelkuva



Peegelkuva nupp

PC23949—UN—22MAR17

Tahavaatepeegli imiteerimiseks valige Peegelkuva. See vahetab videokuva vasaku ja parema poole.

Kontrast



Video kontrastsuse ikoon

PC23950—UN—22MAR17

MÄRKUS: Kontrastsuse juhtseadised ei ole digitaalallikaga kaameratele saadaval.

Video kontrastsuse reguleerimiseks kasutage pluss- (+) ja miinusnuppe (–). Video heledamaks muutmiseks valige plussnupp ja tumedamaks muutmiseks miinusnupp.

ZIDXK1X,1749805629207-21-13JUN25

Video käivitid

Videopilti saab vaadata teatud masina funktsioonide täitmisel (nt tagurdamisel või jõuvõtuvõlli rakendamisel). Video käivitid on saadaval, kui tuvastatakse ühilduvad masina funktsioonid.

1. Seadete konfigureerimiseks valige Täpsemad seadistused.
2. Valige päästik.
3. Valige kaamera sisend vastavale päästikule. Päästiku aktiveerimisel kuvatakse seda kaamerat.

MÄRKUS: Selleks, et päästiku puhul videot ei kuvataks, valige Kaamera puudub.

4. Sisestage video väljalülituse aeg. See näitab, kui kaua pärast päästiku aktiveerimist kuvatakse videopilti.

AL70325,00005AF-21-08NOV19

Juhtmevaba võrgu sätted

Juhtmevaba võrgu sätted



PC28801—UN—29AUG22

Juhtmevaba võrgu sätted

Juhtmevaba võrguga ühenduse loomiseks kasutage juhtmevaba võrgu sätteid või looge juhtmevaba võrk, et mobiiliseadmed masinaga ühendada. Juhtmevaba võrgu sätete rakendus kasutab JDLinki modemit või välist juhtmevaba interneti adapterit.

MÄRKUS: Juhtmevaba võrgu sätete lehe funktsioonid on saadaval JDLinki modemi jaoks ainult siis, kui modem või MTG on masina CAN-is aktiivne.

Liikuge valikule Juhtmevaba võrgu sätted

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Süsteem.
3. Valige juhtmevaba võrgu sätete rakendus.

Masina ja traadita ühenduse või mobiili ja masina ühenduse loomise kohta saate lisateavet elektroonilisest spikrist.

Masina juhtmevaba ühendus



PC24041—UN—05APR17

Masina juhtmevaba ühendus

MÄRKUS: Masina ja traadita ühenduse loomiseks võib kasutada välist traadita interneti adapterit. Ühilduvate seadmete nimekirja saamiseks pöörduge ettevõtte John Deere edasimüüja poole.

Masina traadita ühendus ühendab masina traadita võrku JDLinki modemi kaudu.

Kasutage masina traadita ühendust järgmiseks.

- Raadioside kaudu pakutavad tarkvarauuendused
- Kaugdiagnostika
- Ekraani kaugjuurdepääs (RDA)
- Veebipõhised litsentsid
- Data Sync personaalse pääsupunkti abil

Mobiilist masinasse



PC24042—UN—05APR17

Mobiilist masinasse

Valik Mobiil masinaga loob traadita võrgu modulaarse JDLinki modemi kaudu, et ühendada traadita seadmed masinaga.

Kasutage mobiili ja masina vahel John Deere Connect Mobile'i.

ZID XK1X, 1751349960381-21-01 JUL25

Ekraani kaugjuurdepääs



PC28802—UN—29AUG22

Ekraani kaugjuurdepääs

Ekraani kaugjuurdepääs, RDA) võimaldab vaadata masinas kasutusel olevat ekraani mujalt asukohast.

RDA avamine

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Rakendused.
3. Valige RDA rakendus.

RDA kasutamine

Logige arvuti või mobiiliga sisse leheküljel JDLINK.com või MyJohnDeere.com ja valige soovitud masin. Ekraani kaugkuvamiseks käivitage kaugjuurdepääsu seanss.

Kui ühendus on loodud, saadetakse ekraanikuva Ethernet-kaabli kaudu JDLINKi modemis. Mobiilside abil saadetakse JDLINKi modemi teave ettevõtte John Deere sidevõrku, mis võimaldab ekraanikuva vaatamist lehel JDLINK.com või MyJohnDeere.com.

Nii saab kabiinis olevat juhti abistada ekraani seadistamisel, optimeerimisel ja rikkeotsingul, olles ise mõnes teises asukohas.

AL70325,00005A0-21-26SEP22

COM-pordi seaded

COM-pordi seaded



COM-pordi seaded

PC28803—UN—29AUG22

COM-pordi seadeid kasutatakse RS232 signaali seadistamiseks, et ekraan saaks vahetada andmeid eri juhtüksuste või seadmetega.

Avage COM-pordi seaded

1. Valige nupp Menüü.
2. Valige vahekaart Süsteem.
3. Valige COM-pordi seadete rakendus.

MÄRKUS: COM-portide kaudu seadmete ühendamiseks läheb vaja täiendavat juhtmekimpu. Võtke ühendust John Deere'i edasimüüjaga.

Ekraanil on järgmiste seadmete ühendamiseks kaks COM-porti.

- Field Doc Connect
- GPSi (globaalse positsioneerimissüsteemi) vastuvõtja
- Lämmastikuandur (N) (tootjad: Yara ja Fritzmeier)
- GreenSeeker
- LH 5000
- Viljakäru

Field Doc Connecti nõuded.

- Modulatsioonikiiruseks on määratud 9600.
- Andmelogimine on juhtüksuses Raven sisse lülitatud.
- Andmelogimise päästikuväärtus on alla 3 sekundi (soovitav on 1 sekund või alla selle).

Jada-GPS-i nõuded.

MÄRKUS: AutoTraci roolimisabi ei ühildu kolmanda osapoole RS232 GPS-iga.

- Modulatsioonikiiruseks on määratud 19 200.
- Väljundageduseks on määratud 1 või 5 Hz (roolimisabi, manuaalne roolimisabi ja paralleeljärgimine vajavad sagedust 5 Hz).
- Vastuvõtja on seadistatud järgmiste sõnumite väljastamiseks.
 - GGA
 - GSA
 - RMC

- 8 bitti
- Paarsus puudub
- 1 stopp-bitt
- Vooluhulga reguleerimine puudub

Lämmastikuanduri (N) seadistamine

1. Installige, kalibreerige ja seadistage N-anduri süsteem vastavalt tootja kasutusjuhendile.
2. Konfigureerige COM-pordi seaded seadme tüübi ja tootja jaoks.
3. Valige N-Sensing sihtmäärare/Rx-ile töö seadistamise rakenduses töö kokkuvõtte lehel.

GreenSeekeri seadistamine

1. Installige, kalibreerige ja seadistage GreenSeekeri süsteem tootja kasutusjuhendi järgi.
2. Konfigureerige COM-pordi sätted seadme tüübi jaoks.
3. Valige GreenSeeker sihtmäärare/Rx-i jaoks töö seadistamise rakenduses töö kokkuvõtte all.

LH 5000 seadistamine

1. Installige, kalibreerige ja seadistage LH 5000 süsteem vastavalt tootja kasutusjuhendile.
2. Konfigureerige COM-pordi seaded seadme tüübile Field Doc Connect ja tootjana LH Technologies.
3. Valige seadmehalduris LH 5000.

Viljamahuti häälestamine

1. Installige, kalibreerige ja seadistage viljakäru süsteem vastavalt tootja kasutusjuhendile.
2. Valige seadme tüübiks viljakäru.
3. Valige viljakäru tootja.

COM-pordi diagnostika

COM-pordi diagnostikat kasutatakse, et tuvastada, kas täidetud on ühendatud juhtüksuse või seadme kasutustingimused. COM-pordi diagnostikas kuvatavad väärtused määrab seadme tüüp.

ch177nn,1728641242778-21-11OCT24

Juhtseadiste seadistamine

Juhtimisseadmete sätted



PC28805—UN—29AUG22

Juhtseadiste seadistus

Juhtseadiste sätete rakendus konfigureerib ISOBUS-i või masina või tööseadise funktsioonide juhtimiseks kasutatud muud masina sisendid, SCV-d või muud juhtseadised.

Juhtseadiste sätete avamine

1. Valige Menüü.
2. Valige kaart Rakendused.
3. Valige rakendus Juhtseadiste sätted.

Juhtseadiste sätete rakendus ja kasutatavad seadistatavad sisendid sõltuvat masina tüübist. Juhtseadiste sätete rakenduse lisateavet vt masina kasutusjuhendist.

AL70325,00005A1-21-26SEP22

Hooldus ja korrashoid

Ekraani puhastamine

TÄHTIS: Ekraani puhastamise ajaks lülitage alati toide välja. Töö ajal ekraani puhastades võite kogemata mõnele valikunupule vajutada.

Ekraani puhastamiseks katkestage toide ja pühkige monitori pehme lapiga, millele on pihustatud ammoniaaki mittesisaldavat puhastusvahendit, näiteks John Deere'i klaasi- või universaalset puhastusvahendit.

DX,PC,CLEAN,DISP-21-21OCT16



Failihaldur

PC24753—UN—31OCT17

Tehaseandmete lähtestamine

Enne ekraani teisele kasutajale üleandmist tehke tehaseandmete lähtestamine. Kõnealune toiming on lõplik ning eemaldab ekraanist kõik kasutajaandmed. Kasutajaandmete hulka kuuluvad seadistus- ja dokumenteerimisandmed, roolimisabi teave, kogusummad ning kohandatud töölehtede paigutused. Aktiveerimisi, keele- ja piirkonnaseadeid ei lähtestata. Pärast lähtestamist tuleb süsteem taaskäivitada.

Enne masina müümist tuleb CommandCenteris teha 4. põlvkonna tehaseandmete lähtestamine.

4. põlvkonna universaalmonitori tehaseandmed tuleks lähtestada enne ekraani müümist.

1. Valige Menüü.



Menüü

PC21495—UN—04SEP15

2. Valige vahekaart Süsteem.



Vahekaart Süsteem

PC21264—UN—12JUN15

3. Valige failihaldur.

4. Valige Sätted.



Sätted

PC20398—UN—09DEC14

5. Valige vahekaart Sätted.



Vahekaart Sätted

PC28671—UN—18MAR22

6. Valige Käivita tehaseandmete lähtestamine.



PC28672—UN—18MAR22

7. Järgige ekraanil kuvatavaid viipasid.

ch177nn,1685618029193-21-01JUN23

Süsteemitaaste



PC620654—UN—14MAY24

A—PIN-koodi taastamine

Süsteemitaaste püüab kasutaja andmeid kaitsta ja salvestada. Süsteemitaaste käivitub, kui süsteem tuvastab vastuolu, mis võib rikkuda kavandatud funktsioone.

Kui ekraanil aktiveerub süsteemitaaste, kuvatakse 30-sekundiline süsteemitaaste taimer. Süsteemitaaste jätkamiseks võtke ühendust ettevõtte John Deere edasimüüjaga ja esitage taastamise PIN-kood (A).

Taimeri aegumisel lülitub ekraan tagasi tavatöörežiimi. Kui ekraanil jääb see kuva püsima, võtke ühendust ettevõtte John Deere edasimüüjaga ja esitage taastamise PIN-kood (A).

bvmsit,1715698463998-21-23MAY24

Tarkvara uuendamine nurjus

Ekraani VTV juhtprogrammi uuendamisel Service ADVISOR-i abil nurjub uuendus ühe järgmise paigaldusvea tõttu. Kui ilmneb paigaldusviga, ei saa tarkvarauuendust programmeerida ja allalaadimine nurjub.

Esineda võivad järgmised Service ADVISOR-i vead. Järgige soovitatavaid tegevusi.

MÄRKUS: Masina või täppispõllumajanduse rakendusi ei saa silumise ajal kasutada. Silumishõive lõpetamiseks kulub 5–10 minutit. Kui see on tehtud, saab klient töötada, kuni edasimüüja ekspordib silumise.

Veateate ID	Pealkirja tekst	Situatsioon	Remonditöö
AM.MO.1	Installimise viga	Ilmnes konflikt, mille tõttu allalaadimine nurjus.	LAHENDUS A. 1. Algsed toimingud - Proovige uuesti installida. - Lahutage ja ühendage ekraani akutoide, seejärel lülitage masin taastamise proovimiseks võtmest välja ja sisse - Ühendage toide tagasi ja käivitage uuendus ilma USB-d sisestamata. Küsimisel sisestage USB ja valige OK.
AM.MO.3	Installimise piirang	John Deere nõuab autentimist, mis selles tarkvarapaketi puudub.	
AM.MO.4	Installimise viga	Tarkvarauuenduse fail on rikutud või vale.	

AM.MO.5	Installimise piirang	Tarkvarauuenduse fail on rikutud või vale.	2. USB-seadme ja pordi kontrollimine - Veenduge, et USB oleks diagnostika USB-pordis. - Veenduge, et ekraan tuvastaks USB. MENÜÜ > SÜSTEEM > DIAGNOSTIKAKESKUS. EKRAANI RIISTVARA > USB-näidik Kui seda ei tuvastata, proovige teist USB-d või kontrollige, kas esineb krüptimis-/vorminguprobleeme. - Kontrollige USB-kaablit ja vajadusel asendage see. 3. Failide puhastamine ja tarkvarauuenduse taaslaadimine - Sulgege Tarkvarahaldur. - Kustutage järgmistest kohtadest sisu. C:\sds\DisplayDependencies C:\sds\payloads - Taaslaadige ekraani VTV tarkvarauuendus Service ADVISOR-ist uuesti alla. - Vormindage USB ümber ja veenduge, et tarkvarahaldur avaneks automaatselt. - Pärast allalaadimist valige USB ja klõpsake valikut Sünkrooni USB. - Veenduge, et USB juurtasandil oleks JD ekraaniuuenduste kaust JD Display Updates-JD 5.
AM.MO.6	Installimise viga	Protsessor ei tuvasta USB-d.	
AM.MO.19	Installimised ja uuendused	Süsteemil ei õnnestunud tarkvara installimisel laadida vajalikku teavet.	
SA.MO.10	Installimise viga	Tarkvarauuenduse fail on rikutud või vale.	
SA.MO.11	Installimise piirang	Tarkvarauuenduse fail on rikutud või vale.	
SA.MO.7	Installimise viga	USB-lt ei leitud tarkvara.	LAHENDUS A. • Lisateavet vaadake rikkeotsingu materjalidest.
SA.MO.1	Installimised ja uuendused	Protsessor ei tuvasta USB-d.	LAHENDUS A. • Lisateavet vaadake rikkeotsingu materjalidest.
SA.MO.2	Installimised ja uuendused	Süsteemil ei õnnestunud tarkvara installimisel laadida vajalikku teavet.	LAHENDUS A. • Lisateavet vaadake rikkeotsingu materjalidest.
AM.MO.12	Installimise viga	Süsteemil ei õnnestunud tarkvara installimisel laadida vajalikku teavet.	LAHENDUS A. • Lisateavet vaadake rikkeotsingu materjalidest.
AM.MO.11	Installimise viga	Süsteemil ei õnnestunud tarkvara installimisel laadida vajalikku teavet.	LAHENDUS B. 1. Minge kohta: Menüü > Süsteem > Failihaldur > Eksportimine - Eksportige või kustutage kõik saadaolevad andmed. 2. Probleemi püsimisel tehke järgmist. - Eksportige ja salvestage kõik kliendi andmed. - Valige suvandid Menüü > Süsteem > Failihaldur. - Vajutage seadete ikooni (ümar nupp noole ja punktiga ülemisel mustal bänneril). - Valige suvand Tehaseandmete taastamine.
SA.MO.6	Installimise viga	Ekraanil pole tarkvarauuenduse allalaadimiseks piisavalt ruumi.	
AM.MO.9	Installimise viga	Ekraanil puudub korralik mobiilsideühendus.	LAHENDUS C. • Kontrollige, kas ekraan sai ISOBUS VT kaudu tarkvarauuenduse. • Veenduge, et MTG kaudu oleks olemas tugev mobiilsideühendus. • Oodake 1–3 minutit, seejärel lülitage masin välja ja sisse. • Lisateavet vaadake rikkeotsingu materjalidest.
SA.MO.4	Installimise viga	Tarkvara kauguuendus ei toimunud.	
SA.MO.5	Paigaldusviga (SA.MO.1 KAUGVERSION)	Ekraanil puudub korralik mobiilsideühendus.	
SA.MO.8	Paigaldusviga (TEHASE TÖÖRIIST / SA.7 KAUGVERSION)	Ekraanil puudub korralik mobiilsideühendus.	
SA.MO.9	Paigaldusviga (AINULT KAUGVERSION)	Ekraanil puudub korralik mobiilsideühendus.	
AM.MO.25	Installimise viga	Tarkvara on piiratud kuni süsteemitaaste tegemiseni.	LAHENDUS D. • Lisateavet vaadake rikkeotsingu materjalidest.

AM.MO.7	Installimise viga	Süsteemi pinget on liiga madal, et jätkata tarkvara installimist.	LAHENDUS E. • Proovige tarkvara uuesti installida, kui süsteem on täielikult laetud.
SA.MO.3	Installimised ja uuendused	Tarkvarauuendus on juba käimas.	LAHENDUS F. • Oodake, kuni programmeerimistoiming on lõpetatud. • Kui probleemi ilmnemisel pole programmeerimistoiming pooleli, lahutage ja taasühendage ekraani akutoide, seejärel lülitage masin taastamise proovimiseks välja ja sisse. • Lisateavet vaadake rikkeotsingu materjalidest.

ZID XK1X, 1749805706573-21-17JUN25

Ekraani kohandatud konfiguratsioon

Ekraani kohandatud konfiguratsioone saab reguleerida jaotises Täpsemad seadistused – kohandatud režiim mitme ekraani konfiguratsioonis. Soovitatakse on reguleerida ekraane järgmiselt.

Ekraani sätted > Menüü > Süsteem > Ekraan ja heli > Mitu ekraani > Redigeeri > Täpsemad seadistused.

Näide:

Allpool loetletud konfiguratsioonis on 4640 teie täppispõllumajanduse ekraan/monitor ja kasutatav külvikut ning 4600 on traktori ekraan/monitor:

4640 konfiguratsioonid

- Täppisviljeluse rakendused – SEES – PRIORITEET 1
- ISOBUS tööseadise vaatur – SEES – PRIORITEET 1
- Sõiduki siin - SEES – vaikimisi
- Task Controller – SEES – PRIORITEET 1
- Failiserver väljas – N/A
 - Failiserveri saab märkida mõlemal ekraanil väljalülitatuks

4600 konfiguratsioon

- Täppisviljeluse rakendused – VÄLJAS – PRIORITEET 2
- ISOBUS tööseadise vaatur – VÄLJAS – PRIORITEET 2
- Sõiduki siin - SEES – vaikimisi
- Task Controller – VÄLJAS – PRIORITEET 2
- Failiserver väljas – N/A
 - Failiserveri saab märkida mõlemal ekraanil väljalülitatuks

MÄRKUS: *Topeltekraan* viitab konfiguratsioonidele, mis hõlmavad kahte protsessorit, nagu CommandCenter + universaalne või universaalne + universaalne.

Mitu ekraani viitab seadistustele, mis sisaldavad sekundaarset monitort, nagu CommandCenter + lisaekraan või universaalne + lisaekraan.

ZID XK1X, 1751029556756-21-27JUN25

Indeks

A		F	
AB-köverad	65-8	Failihaldur	125-1
Käitamine	65-9	Ekspordi	125-1
Seadistused	65-4	Ekraanitõmmised	125-5
Sirge tee	65-9	Impordi	125-1
Takistused	65-9		
Aktiivsusmonitor	65-22	G	
Aktiveerimine	35-4	GPS-vastuvõtja	145-1
Näidis	15-4		
AutoTrac	65-1	H	
Aktiivsusmonitor	65-22	Heledus	20-1
Juhtimistundlikkus	65-5	Helitugevus	20-1
Jätkamislüliti	65-21	Hooldus	
Keela	65-21	Reaandurite puhastamine	05-4
Lahutamine, blokeerimine	65-22	Hooldus ja kalibreerimised	135-1
Lahutatud teated	65-23	Hoolduskontroll	135-1
Lubamine	65-20	Hooldusvälbad	135-1
Oleku sektordiagramm	65-20		
Pöörde prognoosija	65-1	I	
Rakendamine	65-21	ISOBUS VT	140-1
Uuesti rakendamine järgmisel töökäigul	65-22	ISOBUSi ülesanded	85-2
C		J	
COM-pordi seaded	165-1	Juhtimistundlikkus	65-5
CommandCenter		Juhtmevaba võrgu sätted	155-1
Ekraani mudelid	15-1	Juhtraja leidmine	65-6
Protsessori mudelid	15-1	Juhtraja loomine	65-6
		Järgimistoonid	65-2
		Jätkamislüliti	65-21
D			
Desaktiveerimine	35-4	K	
Diagnostikakeskus		Kalibreerimised	
CAN-siini teave	130-3	Radar	135-1
Diagnostika režiim	130-2	Rataste libisemine	135-1
Diagnostika veakoodid	130-3	Kasutajad ja juurdepääs	
Juhtploki diagnostika	130-1	Juurdepääsuõigused	45-1
Juhtüksuse diagnostika		Kasutajaprofiilid	45-1
Diagnostika veakoodid	130-2	Kaubamärgid	2
Diagnostika-aadressid	130-2	Keel	30-1
Juhtüksuse teave	130-2	Kellaaeg	25-1
Peida Diagnostikakeskus	130-2	Kohanduvad kurvid	65-9
Võrk	130-5	Seadistused	65-4
		Takistused	65-11
E		Töötamine	65-10
Eessõna	2	Kohanduvad kõverad	
Ekraan ja heli		Sirge tee	65-11
Heledus	20-1	Kurvilise raja seaded	65-4
Heli	20-1	Kuupäev	25-1
Helitugevus	20-1	Käsitsi navigeerimine	65-1
Ekraani kalibreerimine	20-4		
Ekraanitõmmised	125-5	L	
Elektrooniline abi	15-1	Lahutamine, blokeerimine	
Elektrooniline ekraan, õige kasutamine	05-3	AutoTrac	65-22
		Lipud	85-5

Lisaekraan	15-2
M	
Masina juurdepääs	65-6
Masina olek	135-1
Masina profiil	60-1
Menüü	15-4
Mitu ekraani	20-1
Mõõtmised	
Masin	60-1
Tööseadis	60-1
Mõõtühikud	30-1

N	
Navigatsioon	
Piirirada	
Kasutamine	65-19
Navigeerimine	
AB-kõverad	
Sirge tee	65-9
Takistused	65-9
Juhtimistundlikkus	65-5
Kohanduvad kõverad	
Sirge tee	65-11
Käsitsi	65-1
Seaded	
Järgimistoonid	65-2
Pealüliti	65-1
Tööaknad	50-3
Nihked	
Masin	60-1
Tööseadis	60-1

O	
Ohutus	
Traktor, ohutu kasutamine	05-4
Ohutus, Astmed ja käepidemed	
Astmete ja käepidemete õige kasutamine	05-2
Ohutus, Hoiduge kõrgsurvevedelikest	
Hoiduge kõrgsurvevedelikest	05-6
Olekukeskus	15-3
Otsetee nupud	15-3

P	
Paigutuse haldur	
Kõik tööaknad	50-2
Tööaknad	50-1, 50-3
Tööaknate kogumid	50-1
Piirirada	65-19
Kasutamine	65-19
Prooviversiooni aktiveerimine	15-4
Puhastamine	
Reaandurid	05-4
Puuteekraani kalibreerimine	20-4
Põlluarvuti	110-1

Põllud	
Filter	80-1
Halda	80-1
Loomine	80-1
Muuda	80-1
Piirid	80-2, 80-3
Pöörde prognoosija	65-1
AutoTrac	65-1

Q	
Quick Line	65-7

R	
Radari kalibreerimine	135-1
Rajanihe	65-2
Rajavahe	65-5
Rakendused	
Diagnostikakeskus	130-1
Ekraan ja heli	20-1
Failihaldur	125-1
Hooldus ja kalibreerimised	135-1
ISOBUS VT	140-1
Kasutajad ja juurdepääs	45-1
Keel ja ühikud	30-1
Kuupäev ja kellaaeg	25-1
Masina profiil	60-1
Paigutuse haldur	50-1
Piirid	80-1
Põlluarvuti	110-1
Põllud	80-1
Roolimisabi	65-1
Seadmehaldur	60-1
Settings Manager	55-1
StarFire'i vastuvõtja	145-1
Tarkvarahaldur	35-1
Teenuse Service ADVISOR Remote	40-1
Töömonitor	95-1
Tööseadise profiil	60-1
Video	150-1
Rataste libisemise kalibreerimine	135-1
Reaandurid	
Puhastamine	05-4
Rikkeotsing	
Roolimisabi	65-29
Ringikujuline rada	
Meetodid	65-17
Serv	65-18
Ringrada	
Käitamine	65-18
Sätted	65-5
Ringraja sätted	65-5
Roolimisabi	
AB-kõverad	65-8
Käitamine	65-9

AutoPath	65-12
AutoPathi kaardandmed	65-17
AutoTrac	65-1
Jätkamislüliti	65-21
Keela	65-21
Lahutatud teated	65-23
Lubamine	65-20
Oleku sektordiagramm	65-20
Rakendamine	65-21
Kohanduvad kurvid	65-9
Takistused	65-11
Töötamine	65-10
Maksimaalsed kiirused	65-23
Minimaalsed kiirused	65-23
Piirirada	65-19
Quick Line	65-7
Radade kogum	65-19
Raja leidmine	65-6
Raja loomine	65-6
Rajavahe	65-5
Rikkeotsing	65-29
Ringikujuline rada	
Meetodid	65-17
Ringjooneline rada	65-18
Ringrada	
Käitamine	65-18
Roolimisüsteemi optimeerimine	65-25
Seadistused	
Kurviline rada	65-4
Valgusriba	65-4
Sirge rada	
Käitamine	65-8
Meetodid	65-6
Quick Line	65-7
Sätted	
Pöörde prognoosija	65-1
Rajanihe	65-2
Ringrada	65-5
Vaheta rada	65-19

S

Seaded	
Navigeerimine	65-1
Navigeerimise pealüliti	65-1
Seadmehaldur	60-1
Settings Manager	55-1
Sirge rada	
Käitamine	65-8
Meetodid	65-6
Quick Line	65-7
StarFire'i vastuvõtja	145-1

T

Tarkvara	
Aktiveerimine	35-4

Desaktiveerimine	35-4
Installi	35-1
Koormus	35-1
Tagasipööre	35-1
Uuendamine	35-1
Versioonid	35-1
Teenus Service ADVISOR Remote	40-1
Rikkeotsing	40-3
Sõiduki ühilduvus	40-1
Tööpõhimõte	40-1
Uuenduste allalaadimine	40-2
Uuenduste installimine	40-2
Ümberprogrammeerimine	40-1, 40-3
Tehnohoolduse välted	135-1
Teine ekraan	20-1
Traktor, ohutu kasutamine	05-4
Töö seadistamine	85-1
Tööaken	15-3
Vahetamine	50-3
Töömonitor	95-1
Salvestamine	95-1
Tööseadise profiil	60-1

U

USB-seade	
Nõuded	125-5
Parim kasutusviis	125-5
Uuendamine	
Installi	35-1
Koormus	35-1
Tagasipööre	35-1
Tarkvara	35-1

V

Valgusriba seaded	65-4
Video	150-1
Käivitid	150-1

