

John Deere Active Implement Guidance™ (serienr. PCXL01A eller B)



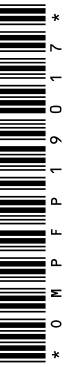
JOHN DEERE

BETJENINGSVEJLEDNING

John Deere Active Implement
Guidance™ (serienr. PCXL01A eller B)

OMPFP19017 UDGAVE B4 (DANISH)

John Deere Ag Management Solutions
PRINTED IN U.S.A.



Introduktion

Forord

VI TAKKER DIG for bestillingen af dit nye John Deere-produkt.

LÆS DENNE BETJENINGSVEJLEDNING grundigt for at blive fortrolig med, hvordan produktet betjenes og vedligeholdes korrekt. Hvis dette undlades, kan det medføre kvæstelser og skader på udstyret. Denne betjeningsvejledning og sikkerhedsskiltene på maskinen foreligger eventuelt også på andre sprog. (Bestilling kan foretages gennem John Deere forhandleren.)

DENNE BETJENINGSVEJLEDNING SKAL BETRAGTES som et fast tilbehør til dit produkt og bør derfor følge med produktet, hvis det videresælges.

MÅL i denne betjeningsvejledning angives i både metriske enheder og i de tilsvarende amerikanske enheder. Brug kun korrekte reservedele, bolte og fastgørelsesdele. Der kræves forskellige skruenøgler til de pågældende metriske skruer hhv. tommeskruer.

Betegnelserne VENSTRE OG HØJRE angives i forhold til køretøjets eller redskabets fremadgående kørselsretning.

SKRIV PRODUKTIDENTIFIKATIONSNUMRENE (PIN) i betjeningsvejledningen. Sørg for at notere alle numre, så det er muligt at spore produktet, hvis det skulle blive stjålet. Din forhandler har også brug for disse numre ved bestilling af reservedele. Gem en kopi af identifikationsnumrene på et sikkert sted, væk fra maskinen eller produktet.

GARANTI ydes som en del af John Deere's supportprogram til kunder, der betjener og vedligeholder udstyret i henhold til anvisningerne i denne betjeningsvejledning. Garantien er forklaret på garantibeviset eller erklæringen, som du har modtaget af din forhandler.

Denne garanti giver sikkerhed for, at John Deere vil godtgøre produkterne, hvis der opstår defekter inden for garantiperioden. Under visse omstændigheder vil John Deere også yde forbedringer i marken, ofte uden vederlag, selv hvis produktets garanti er udløbet. Hvis udstyret misbruges eller modificeres således, at dets ydelse går ud over de originale fabriksspecifikationer, vil garantien blive annulleret, og forbedringer hos kunden kan blive afslået.

Hvis du ikke er den første ejer af dette produkt, er det i din egen interesse at rette henvendelse til den lokale John Deere forhandler og oplyse dem om den pågældende maskines serienummer. På den måde kan John Deere bedre informere dig om problemer eller produktforbedringer.

Serienummer: _____

JS56696,0000C4C-74-03FEB17

John Deeres boghandel omfattende teknisk information

Produktets funktionsmåder er muligvis ikke fuldt ud repræsenteret i dette dokument, da der kan forekomme produktændringer efter trykningens påbegyndelse. Læs den seneste betjeningsvejledning inden anvendelse. En kopi kan anskaffes via forhandleren eller techpubs.deere.com.

CZ76372,000071F-74-08OCT19

Indhold

	Side		Side
Sikkerhed		Ekstern ventil	40-4
Vær opmærksom på		Aktiv redskabsstyring, højdekontakt	40-5
sikkerhedsoplysningerne	05-1	Opsætning	
Signalords betydning	05-1	Opsætning af maskine og redskab	60-1
Overholdelse af sikkerhedsinstruktioner	05-1	Tilslut redskab	60-1
Foretag sikker vedligeholdelse	05-2	Konfiguration af StarFire™-modtager på	
Rigtig brug af trin og håndtag	05-2	redskabet	60-1
Sikker håndtering af elektroniske		Anvisning af styreventil (SCV)	60-2
komponenter og holdere	05-2	Lateral forskydning af redskabsmodtager	60-2
Korrekt brug af den elektroniske skærm	05-3	Redskabsmodtager For/bag-forskydning	60-3
Betjen redskabsautomatiseringssystemer på		Optimering af terrænkompensationsmodul	
sikker vis	05-3	(TCM)	60-4
Undgå kontakt med højtryksvæske	05-4	Kalibrering af terrænkompensationsmodul	
Oplysninger om lovgivning og overholdelse		(TCM)	60-4
af regler		Bekræftelse af hydraulikflows dirigering og	
Identificering af datokode	20-1	hjulvinkelsensors position (kun	
Den Eurasiske Økonomiske Union – EAC	20-1	redskabsstyring)	60-6
EU-konformitetserklæring	20-3	Kalibrering af redskabsstyring (kun	
Systemoversigt		redskabsstyring)	60-7
Funktionsprincipper	30-1	Juster fjernstyreventil (SCV)	60-8
Betingelser for Aktiv redskabsstyring	30-1	Opsætning af hydraulisk styring —	
Navigér til programkontrolenheden ved hjælp		jernstyreventil (SCV)	60-9
af generation 4-skærmen	30-2	Opsætning af hydraulisk styring — Ekstern	
Aktivér aktiv redskabsstyring	30-2	ventil	60-11
Maskinens kompatibilitet	30-3	Justering af dobbelt udligningsventil	60-12
Udskiftning af Sletbart programmerbart		Betjening af aktiv redskabsstyring	
læselager (EPROM)	30-3	Grundliggende funktion i Aktivt	
Brug af Aktiv redskabsstyring med iGrade™	30-3	redskabsstyringssystem	70A-1
Forklaring til funktionstast		Betjening af Aktiv redskabsstyring	70A-2
Programkontrolenhed 1100 – Opsætning-		Valg af Tilkoblingsmodus	70A-2
funktionstast	35-1	Valg af mulige styringsfunktioner	70A-2
Programkontrolenhed 1100 – Primær		Tilkobl aktiv redskabsstyring	70A-4
funktionstast	35-1	Justering af følsomhedsindstillinger	70A-5
GreenStar™—Styring-funktionstast	35-1	Deaktivering af Aktiv redskabsstyring	70A-6
StarFire™-modtager – StarFire™-		Optimer aktiv redskabsstyring	
funktionstast	35-1	Optimer AutoTrac™-ydeevne for maskinen	70B-1
StarFire™-modtager – RTK-funktionstast	35-1	Optimer aktiv redskabsstyring	70B-2
StarFire™-modtager – satellit-funktionstast	35-2	Frakobling af aktiv redskabsstyring	
StarFire™-modtager – fejlfinding-		Frakobling af det aktive	
funktionstast	35-2	redskabsstyringssystem	75A-1
Oversigt over komponenter		Tredjepartsinstallation	
Monitor og kontrolsystem	40-1	Drivanordning til lav side	75B-1
StarFire™-modtager	40-1	Fejlsøgning	
Skærm	40-2	Satellitinformation	80-1
Hjulvinkelsensor	40-3	Nulstilling af UCC2 Tildelingskontroller	80-1
Tildelingskontroller	40-3		
Udligningsventil	40-4		

Fortsættes på næste side

Originale instruktioner. Alle informationer, illustrationer og specifikationer i denne manual er baseret på de senest tilgængelige informationer på udgivelsestidspunktet. Ret til ændringer forbeholdes til enhver tid og uden varsel.

Side

Nulstilling af indstillinger til Programkontrolenhed 1100	80-2
Systemstatus	80-4
Indgangs-/udgangsspændinger (I/O)	80-5
Maskinkonfiguration	80-7
Ekstern ventil	80-10
Redskabets præstation	80-12
Modtager	80-14
Dataoprydning	80-15
Oprydning på ISOBUS VT	80-16

Vedligeholdelse

Maskine	100-1
Tjekliste for sæsonstart	100-1
Daglig tjekliste	100-1
Checkliste for sæsonafslutning	100-1

Tilgængelig litteratur om John Deere service

Teknisk information	SERVLIT-1
---------------------------	-----------

John Deere Service holder dig i sving

John Deere er der for dig	IBC-1
---------------------------------	-------

Sikkerhed

Vær opmærksom på sikkerhedsoplysningerne



T81389—UN—28JUN13

Dette er et sikkerhedsadvarselssymbol. Når du ser dette symbol på maskinen eller i denne håndbog, skal du være opmærksom på risikoen for tilskadekomst.

Følg de anbefalede forholdsregler og sikker driftspraksis.

DX,ALERT-74-03OCT22

at henlede opmærksomheden på sikkerhedsanvisninger her i bogen.

DX,SIGNAL-74-05OCT16

Overholdelse af sikkerhedsinstruktioner



TS201—UN—15APR13

Læs omhyggeligt alle sikkerhedsanvisninger i denne bog og alle advarselsskilte på maskinen. Hold advarselsskiltene i god stand. Udskift manglende eller defekte advarselsskilte. Vær sikker på, at nyt udstyr, nye komponenter og reservedele er forsynet med de nyeste sikkerheds- og advarselsskilte. Nye advarselsskilte kan anskaffes gennem John Deere forhandleren.

Der kan foreligge yderligere sikkerhedsinformation vedrørende dele og komponenter fra andre leverandører, som ikke er gengivet i denne betjeningsvejledning.

Sæt dig ind i maskinens betjening og den korrekte brug af styringen. Lad aldrig nogen betjene maskinen uden grundig instruktion.

Hold maskinen i god driftstand. Uautoriserede modifikationer på maskinen kan begrænse funktionen og/eller sikkerheden samt maskinens levetid.

Kontakt John Deere forhandleren, hvis der er emner i denne håndbog, du ikke forstår.

DX,READ-74-01AUG22

Signalords betydning

⚠ FARE

⚠ ADVARSEL

⚠ PAS PÅ

TS187—74—30SEP88

FARE; signalordet FARE betegner en farlig situation, som medfører dødsfald eller alvorlige kvæstelser, hvis ikke den undgås.

ADVARSEL; signalordet ADVARSEL betegner en farlig situation, som kan medføre dødsfald eller alvorlige kvæstelser, hvis ikke den undgås.

PAS PÅ; signalordet PAS PÅ betegner en farlig situation, som kan medføre mindre eller moderate kvæstelser. PAS PÅ kan også anvendes til at advare mod usikre fremgangsmåder, der kan resultere i hændelser, som kan medføre kvæstelser.

Signalordene—FARE, ADVARSEL eller PAS PÅ—bruges sammen med sikkerhedsadvarselssymbolet. FARE advarer om de alvorligste sikkerhedsrisici. Skilte med FARE eller ADVARSEL er anbragt nær specifikke faremomenter. Almindelige sikkerhedsforholdsregler står på skiltene med PAS PÅ. PAS PÅ benyttes også til

Foretag sikker vedligeholdelse



TS218—UN—23AUG88

Der forudsættes kendskab til, hvordan vedligeholdelsesarbejdet skal udføres. Hold området rent og tørt.

Forsøg aldrig at smøre, arbejde på eller justere maskinen, mens den er i bevægelse. Hold hænder, fødder og beklædningsgenstande væk fra kraftdrevne dele. Frakobl al strøm og aflast alle tryk med kontrolgrebene. Sænk udstyr til jorden. Stop motoren. Tag nøglen ud. Lad maskinen køle af.

Maskindele, der skal løftes under vedligeholdelsesarbejde, skal understøttes sikkert.

Sørg for, at alle dele er i god stand og korrekt monteret. Skader skal udbedres med det samme. Udskift slidte eller ødelagte dele. Fjern alle ansamlinger af fedt, olie eller affald.

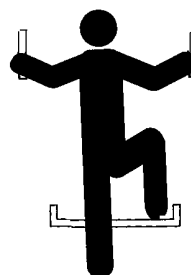
På selvkørende udstyr skal batteriets jordkabel (-) frakobles, inden der foretages justeringer af det elektriske system eller svejsning på maskinen.

På bugserede redskaber skal ledningsbundterne kobles fra traktoren, før de elektriske systemkomponenter efterses, eller der svejses på maskinen.

Det kan forårsage alvorlige kvæstelser, hvis du falder ned oppe fra maskinen under rengøring eller andet arbejde på maskinen. Brug en stige eller platform for at gøre det lettere at nå hvert eneste sted. Sørg for at have støt og sikkert fod- og håndfæste.

DX,SERV-74-28FEB17

Rigtig brug af trin og håndtag



T133468—UN—15APR13

Undgå styrt ved at stige forlæns af og på maskinen. Bevar 3-punkts kontakt med trin, håndtag og gelændere.

Vær særlig forsigtig, hvis mudder, sne eller fugt gør forholdene glatte. Hold trinene rene og fri af fedt eller olie. Spring aldrig ned fra maskinen. Stig aldrig af eller på en maskine, der er i bevægelse.

DX,WW,MOUNT-74-12OCT11

Sikker håndtering af elektroniske komponenter og holdere



TS249—UN—23AUG88

Fald under på- og afmontering af elektroniske komponenter på udstyret kan medføre alvorlige skader. Anvend en stige eller en platform for at få nem adgang til hvert monteringsområde. Sørg for at have solidt fodfæste og noget at holde fat i. Komponenterne må ikke på- og afmonteres under våde forhold, eller hvis det fryser.

Hvis en RTK-basisstation skal monteres eller efterses på en mast eller et andet højt punkt, skal dette arbejde udføres af en person, der er autoriseret til at klatre.

Hvis en GPS-antenne skal monteres eller efterses på et redskab, skal der bruges forsvarlige løfteteknikker og bæres passende beskyttelsesudstyr. Antennen er tung og kan være svær at håndtere. Hvis monteringsområdet ikke kan nås fra jorden eller via en serviceplatform, skal der være to personer om arbejdet.

DX,WW,RECEIVER-74-24AUG10

Korrekt brug af den elektroniske skærm

Elektroniske skærme er sekundære enheder, som er tiltænkt som en hjælp for føreren til at udføre arbejdet på marken, forøge komforten og til underholdning. Skærmene tilbyder et bredt spektrum af funktioner, de kan anvendes til mange forskellige maskinsystemapplikationer og sammen med andre sekundære enheder så som mobile elektroniske enheder.

En sekundær enhed er enhver enhed, som ikke er påkrævet i forbindelse med din maskines primære anvendelsesformål. Maskinføreren har altid ansvaret for sikker betjening og kontrol over maskinen.

For at undgå at komme til skade under arbejdet med maskinen:

- Placer skærmen i henhold til monteringsvejledningen. Kontrollér at enheden er monteret korrekt og ikke begrænser førerens udsyn eller maskinens betjeningslementer.
- Skærmen må aldrig være et distraherende element. Vær agtpågivende. Vær opmærksom på både maskine og omgivelser.
- Foretag aldrig ændringer til indstillinger og gå aldrig ind på funktioner, der kræver længerevarende brug af displayets kontrolenheder, mens maskinen er i bevægelse. Stands maskinen et sikkert sted og stil den i parkeringsposition inden sådanne funktioner udføres.
- Stil aldrig styrken så højt, at du ikke kan høre trafik eller udrykningskøretøjer udenfor.

Visse af displayets funktioner kan være deaktiveret for at fremme sikker betjening, medmindre maskinens bevægelse er begrænset, og/eller den er stillet i parkeringsposition. Det kan være i strid med den gældende lov, hvis denne sikkerhedsforanstaltning ignoreres, og kan forårsage skader, alvorlige kvæstelser eller ulykker med dødelig udgang.

Benyt kun displayets tilgængelige funktionsevne når forholdende tillader sikker brug i henhold til de medfølgende instruktioner. Sørg altid for at færdselsreglerne, nationale og regionale bestemmelser overholdes, når en sekundær enhed anvendes.

DX,ELEC,DISPLAY-74-13JAN15

Betjen redskabsautomatiseringssystemer på sikker vis



PC13793—UN—25MAY11

Brug ikke redskabsautomatiseringssystemer på offentlige veje. Redskabsautomatiseringssystemer skal altid være slået FRA (deaktiveret) inden udkørsel på offentlig vej. Forsøg aldrig at slå et redskabsautomatiseringssystem TIL (aktivere det) under transport på offentlig vej.

Redskabsautomatiseringssystemer er beregnet til at hjælpe maskinføreren med at udføre markarbejdet på en mere effektiv måde. Maskinføreren har altid ansvaret for, hvor maskinen kører.

Redskabsautomatiseringssystemer omfatter enhver anvendelse, der automatiserer et redskabs bevægelse. Dette inkluderer, men er ikke nødvendigvis begrænset til iGrade™ og Aktiv redskabsstyring.

For at undgå at maskinfører eller tilskuere kommer til skade:

- Bekræft at opsætning af maskine, redskab og automatiseringssystemer er korrekt.
- Vær vågen og opmærksom på omgivelserne.
- Overtag kontrollen af maskinen når det skønnes nødvendigt, for at undgå farer på marken, eller tilskuere, udstyr og andre forhindringer.
- Stands arbejdet, hvis dårlig sigtbarhed hindrer evnen til at betjene maskinen eller til at se mennesker eller forhindringer i maskinens bane.

CF86321,0000366-74-19DEC13

Undgå kontakt med højtryksvæske



X9811—UN—23AUG88

Kontrollér jævnligt slangerne - mindst en gang om året - for lækage, kinker, snit, knæk, slitage, blærer, rust, blottede ledninger eller andre tegn på slid eller beskadigelse.

Udskift omgående slidte eller beskadigede slangemontager med reservedele, der er godkendt af John Deere.

Væske, som sprøjter ud under tryk, kan trænge ind under huden og medføre alvorlig skade.

Undgå denne fare ved at udligne trykket, før hydraulikslanger eller andre ledninger frakobles. Spænd alle forbindelser, før systemet sættes under tryk.

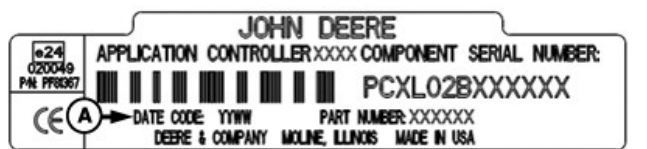
Brug et stykke pap til at søge efter utætheder. Beskyt hænder og krop mod væske under højt tryk.

Ved uheld skal der øjeblikkeligt søges lægehjælp. Væske, der er trængt ind under huden, skal fjernes kirurgisk inden for et par timer for at undgå koldbrand. Læger uden kendskab til denne type kvæstelser bør kontakte en specialist. Nærmere oplysninger på engelsk kan fås hos Deere & Company Medical Department in Moline, Illinois, U.S.A. ved at ringe til 1-800-822-8262 eller +1 309-748-5636.

DX,FLUID-74-12OCT11

Oplysninger om lovgivning og overholdelse af regler

Identificering af datokode



PC20030—UN—23SEP14

Eksempel på produktmærkat

DATE CODE YY WW

(B) (C)

PC17574—UN—16AUG13

Eksempel på datokode

A—Datokode (produktionsdato)
B—De sidste to cifre i produktionsåret
C—Ugenummer for produktionskalenderår

Brug datokoden (A) på produktmærkatene til at identificere produktionsdatoen. "YY" (B) angiver de to sidste cifre i produktionsåret; "WW" (C) angiver ugenummeret i produktionskalenderåret.

BEMÆRK: Nummeret, der angiver produktionsugen, vil være mellem 01 og 53.

Datokode		
YY	De sidste to cifre i produktionsåret	For eksempel: 11 = 2011 12 = 2012 13 = 2013
WW	Ugenummer i produktionskalenderår	For eksempel: 01, 02, 03...53

RW00482,00003F4-74-23SEP14

Den Eurasiske Økonomiske Union – EAC

Eurasian Economic Union - EAC

Information for products that bear conformity mark of the Eurasian Economic Union member states

Manufacturer: Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Universal CAN Application Controller
Model: John Deere Application Controller
Made in USA

Name and address of the authorized representative in the Eurasian Economic Union:
Limited Liability Company "John Deere Rus"

Address: 142050, Russia, Moscow region, Domodedovo district, Domodedovo, Beliy Stolbi micro district, vladeny "Warehouse 104," Building 2.

For technical support, please contact your dealer.

EAC

PC24107—UN—13APR17

Евразийский экономический союз (ЕАЭС)

Информация об изделиях, которые имеют знак соответствия требованиям технических регламентов Евразийского экономического союза (ЕАЭС)

Производитель: Компания Deere & Company
г. Молин, Штат Иллинойс, США

Универсальный CAN контроллер приложений
модель: John Deere Application Controller
Сделано в США.

Наименование и адрес уполномоченного представителя на территории Евразийского экономического союза (ЕАЭС): Общество с ограниченной ответственностью "Джон Дир Русь"

Адрес: 142050, Россия, Московская область, Домодедовский район, г. Домодедово, микрорайон "Белые столбы", владение "Склады 104," стр. 2.

Для получения технической поддержки обращайтесь к дилеру, обслуживающему вашу организацию.



PC24108—UN—20APR17
RW00482.00000FA-74-20APR17

EU-konformitetserklæring

DEERE & COMPANY
Moline, Illinois, USA

Undertegnede erklærer herved, at:

Produkt: Programkontrolenhed

Model(ler): XL01, XL02

opfylder alle relevante bestemmelser og grundlæggende krav i henhold til følgende direktiver:

DIREKTIV	nummer	ATTESTERING
EMC-direktiv	2014/30/EF	Tillæg II i direktivet

Dette produkt er i overensstemmelse med de følgende standarder og/eller normgivende dokumenter:

ISO 14982: 1998

Navn og adresse på den person i EU, der er autoriseret til udarbejdelse af den tekniske konstruktionsfil:

Brigitte Birk
John Deere GmbH & Co. KG
Mannheim Regional Center (centralfunktioner)
John Deere Strasse 70
Mannheim, Tyskland D-68163

Konformitetserklæringen er udstedt under fabrikantens ansvar.

Udstedelsessted: Urbandale, Iowa U.S.A.

Udstedelsesdato: 27. april 2016

Navn: Aaron Senneff

Titel: Manager – Software Development



DXCE01—UN—28APR09
RW00482,00000F9-74-13MAR18

Systemoversigt

Funktionsprincipper

Med Aktiv redskabsstyring kan maskine og redskab styres uafhængigt ind på et fælles spor. Aktiv redskabsstyring synkroniserer med AutoTrac™ til at styre redskabet i det samme oprettede spor som maskinen. Aktiv redskabsstyring udnytter Programkontrolenhed 1100 til at beregne redskabets position med hensyn til en AB-linje. Redskabsstyring-modus anvender et specifikt redskabsdesign til beregning af positionen. Programkontrolenhed 1100 beordrer redskabets hydrauliske styringsmekanisme til at aktivere ved hjælp af hydraulisk styring, indtil redskabet har nået en ønsket position.

Optioner for betjening af redskabspositionering

Tredjeparts styringssystemer er tilgængelige alt afhængig af redskabets type, mærke og model. Der findes to tilgængelige betjeningsmodi til redskabspositionering inden for Aktiv redskabsstyring. Vælg den modus, der bedst passer til redskabets design og positioneringsmekanisme.

- **Redskabsrykker** er en betjeningsmodus for redskaber med hydrauliske ophæng, eller redskaber med en styringsbevægelse parallel med maskinens bagaksel. Programkontrolenhed 1100 bruger kun det globale positioneringssystem (GPS) data til beregninger og kommandoer. Det bruger ikke, og kræver ikke, data fra en feedbacksensor.
- **Redskabsstyring** er en betjeningsmodus, der bruger redskabsmodtagerens GPS-data og feedbackdata fra en redskabsstyringsmekanismes potentiometer eller Hall-effekt sensor. Baseret på redskabspræstationen kræves det, at maskinføreren justerer styringen og styringsfølsomheden via skærmen. Programkontrolenhed 1100 bruger GPS og redskabsfeedback til beregninger og kommandoer. Der er nødvendigt at kalibrere potentiometer eller Hall-effekt-sensor under opsætning.

Optioner for hydraulisk styring

- **Styreventilkontrol (SCV)** bruges, når maskinen er udstyret med elektronisk styrede SCV'er. Programkontrolenhed 1100 sender en signalspænding til maskinens hydraulikkontrolenhed til at kommandere SCV's hydraulikflow til redskabsstyringsmekanismen, indtil den ønskede redskabsposition er opnået. Det er nødvendigt at kalibrere SCV-tærskler via skærmen ved opsætning og når som helst, der ændres på hydrauliksystemet. På grund af de normale variationer i SCV'er, har hver maskine sine egne unikke tærskelværdier for SCV-signalspændingen. Hydrauliksystemer, der ikke regulerer hydraulikflowets returløb, kræver en udligningsventil til at opretholde et returtryk i systemet for konsekvent præstation.
- **Ekstern ventilstyring** bruges, når de elektronisk

styrede SCV'er ikke benyttes. Programkontrolenhed 1100 sender en signalspænding til en ekstern ventil, der styrer mængden af hydraulikflow til redskabsstyringsmekanismen, indtil den ønskede redskabsposition er opnået. Hydraulikkens forsynings- og returolie ledes gennem den eksterne ventil, hvilket ikke kræver en udligningsventil.

RW00482,00002F3-74-22SEP14

Betingelser for Aktiv redskabsstyring

Hardware:

- GreenStar™ 2 Display, GreenStar™ 3-skærm, GreenStar™ 3 CommandCenter™, John Deere 4640-universalskærm eller 4600 CommandCenter™
- StarFire™-modtager med RTK installeret på maskine
- StarFire™-modtager installeret på redskab
- Programkontrolenhed 1100

BEMÆRK: Hjulvinkelsensor er kun nødvendig i Redskabsstyring-modus. Den er ikke nødvendig i anvendelser med redskabsforskydning.

- Redskabsmonteret hjulvinkelsensor
- Hydraulisk styringsmekanisme på redskab
- Forskellige ledningsbundter relateret til strømforsyning, styreenhedsintegration, følerkommunikation og styreenhed

Software:

- AutoTrac™-aktivering på skærm (kræves ikke for at styre systemet manuelt)

BEMÆRK: Aktivering af Aktiv redskabsstyring vises på programkontrolenhedens aktiveringssider.

- Programkontrolenhed 1100 med aktivering af Aktiv redskabsstyring
- Opsætning af AutoTrac™ og Aktiv redskabsstyring fuldført (ufuldført opsætning af AutoTrac™ forhindrer betjening af styringen)
- StarFire™-modtagers software opdateret til nyeste version
- Skærmsoftware opdateret til nyeste version

RW00482,000025A-74-14MAR18

AutoTrac er et varemærke tilhørende Deere & Company

GreenStar er et varemærke tilhørende Deere & Company
CommandCenter er et varemærke tilhørende Deere & Company
StarFire er et varemærke tilhørende Deere & Company

Navigér til programkontrolenheden ved hjælp af generation 4-skærmen

BEMÆRK: Drej nøglen i positionen FRA, og lad skærmen lukke helt ned, før du tilslutter eller frakobler ISOBUS-redskaber.

I denne betjeningsvejledning finder du instruktioner vedrørende brug af en GreenStar™ 3 2630-skærm. Hvis der anvendes en generation 4-skærm, er instruktionerne de samme, efter der er navigeret til programkontrolenheden 1100.



Menu-tast

PC17269—UN—15JUL13

1. Vælg Menu-knappen.



Fanen Applikationer

PC21496—UN—05OCT15

2. Vælg fanen Applikationer.



ISOBUS VT-applikation

PC16682—UN—18MAR13

3. Vælg ISOBUS VT-applikationen.



Menutast i ISOBUS VT

PC15293—UN—18MAR13

4. Vælg menutasten ISOBUS VT.



PC22167—UN—23FEB16

Tilkoblede ISOBUS-redskaber

A—Programkontrolenhed 1100-tast

B—Knappen OK

5. Vælg knappen Programkontrolenhed 1100 (A).

6. Vælg tasten OK (B).

RW00482,00005AD-74-22MAR18

Aktivér aktiv redskabsstyring

Der kræves en 26-cifret aktiveringskode til at betjene aktiv redskabsstyring på programkontrolenhed 1100. Kontakt din John Deere-forhandler, og oplys det serienummer, der er angivet på programkontrolenhed 1100.



Menu-tast

PC8663—UN—29APR15

1. Vælg Menu-knappen.



PC14926—UN—27APR12

Programkontrolenhed 1100-tast

2. Vælg knappen Programkontrolenhed.



Opsætningsfunktionstast

PC12961—UN—13APR15

EPROM. Dette kan betyde en udskiftning af EPROM alene eller hele traktorens hydraulikkontrolenhed.

Yderligere detaljer om EPROM's behov og kompatibilitet kan fås hos John Deere forhandleren.

RW00482,00003A8-74-11AUG14

3. Vælg funktionstasten Opsætning



Aktiveringsindlæsning-tast

PC17966—UN—07NOV13

4. Vælg knappen Aktiveringsindtastning.



Aktiveringsindlæsningsfelt

PC17967—UN—07NOV13

5. Vælg feltet Aktiveringsindtastning, og indtast aktiveringskoden.



Knappen Accepter

PC22267—UN—14MAR16

6. Vælg Acceptér-tasten.

7. Sluk for maskinen, vent indtil skærmen slukkes, og genstart derefter maskinen.

RW00482,00000F6-74-14MAR18

Maskinens kompatibilitet

Styringsdelen af Aktiv redskabsstyring er kompatibel på maskiner, der har integreret AutoTrac™, AutoTrac™ Universal eller AutoTrac™ kontrolenhed installeret.

Ekstern ventil-sættet til Aktiv redskabsstyring tilføjer hydraulisk styring til maskiner, der ikke er leveret med fabriksinstallerede hydraulikkontrolenheder.

(Jf. Ekstern ventil i afsnittet Komponenter for yderligere information.)

RW00482,0000350-74-09JUL14

Udskiftning af Sletbart programmerbart læselager (EPROM)

EPROM er indbygget i traktorens hydraulikkontrolenhed. På visse ældre traktormodeller i serie 8000 og 9000 er det nødvendigt at udskifte

Brug af Aktiv redskabsstyring med iGrade™

Aktiv redskabsstyring (AIG) og iGrade™ kan bruges på en række forskellige redskaber. Eksempelvis kan iGrade sammen med AIG bruges på plantningsredskaber til at vedligeholde furehældninger. Denne metode afhælder afløbet i furen, mens det øverste jordlag til beplantning holdes intakt.

Se Betjeningsvejledningen til iGrade™ for yderligere oplysninger.

AE77568,000014D-74-15SEP15

Forklaring til funktionstast

Programkontrolenhed 1100 – Opsætning-funktionstast



Opsætning-funktionstast

PC21157—UN—11MAY15

- Kontrolvalg – Vælg kontroltype for fjernstyreventil (SCV) 1 eller SCV 3.
- SCV tærskelopsætning – Angiv tærskel for udkøring/indkøring og slå ventilttest til/fra.
- Opsætning af serieport – Opsæt serieportkommunikation.
- I/O spændinger – Vis Input / Output (I/O) spændings aflæsninger.
- Aktiveringsindlæsning – Angiv specifikke aktiveringer for Programkontrolenhed 1100.

RW00482,00004F0-74-29JUL15

Programkontrolenhed 1100 – Primær funktionstast



Primær funktionstast

PC21156—UN—11MAY15

- Kontrol Hovedside – Få vist information og vælg betjeningsfunktioner for den valgte kontroltype (SCV 1 eller SCV 3).
- Kontrol Opsætning – Konfigurer og indtast relevante oplysninger for den valgte kontroltype (SCV 1 eller SCV 3).
- Versionsinformation – Få vist specifik information om kontrolenheden, nulstil til fabriksstandarderne eller slå CAN-bus diagnostikken til/fra.

RW00482,00004F3-74-29JUL15

GreenStar™—Styring-funktionstast



Styring-funktionstast

PC21148—UN—11MAY15

- Fanen Visning—Se kort, vælg spornavn, juster styringsfølsomhed, se AutoTrac™ cirkeldiagram eller slå AutoTrac™ styring til eller fra.
- Fanen styringsindstillinger—Indstil springstilstand, generelle styringsindstillinger, sporindstillinger, AutoTrac™ avancerede indstillinger og lysbjælkeindstillinger.
- Fanen Skift sporindstillinger—Juster skift sporindstillinger, og slå skift til eller fra.

RW00482,00004F4-74-29JUL15

StarFire™-modtager – StarFire™-funktionstast



StarFire™-funktionstast

PC21154—UN—11MAY15

- Fanen Info—Se generelle oplysninger om StarFire™ og GPS-system.
- Fanen Opsætning—Indstil StarFire™ monteringsretning, for/bag, højde, optimér skygning, SF2 fallback, timer tændt efter nedlukning og kalibrér terrænkompenseringsmodul (TCM).
- Fanen Aktiveringer—Indtast aktiveringskoder til StarFire™ modtager.
- Fanen Seriel port—Skift indstillinger for seriel port.

RW00482,00004F5-74-04MAY16

StarFire™-modtager – RTK-funktionstast



RTK-funktionstast

PC21155—UN—11MAY15

Vælg RTK-funktionstasten for at konfigurere realtidsskinematik (RTK)-forhold.

RW00482,00004F9-74-04MAY16

AutoTrac er et varemærke tilhørende Deere & Company
StarFire er et varemærke tilhørende Deere & Company

StarFire™-modtager – satellit-funktionstast



PC21153—UN—11MAY15

Satellitinformation-funktionsknap

- Himmelploftane – Få vist himmelplot og satellitsporingsinformation.
- Fanen Diagram – Få vist satellitsporingsinformation i et diagram.

RW00482,00004F6-74-04MAY16

StarFire™-modtager – fejlfinding-funktionstast



PC21158—UN—11MAY15

Funktionstasten Fejlfinding

- Fanen Aflæsninger – Få vist StarFire™ og realtidskinematik (RTK)-information.
- Datalog-fane – Få vist StarFire™, differentialmodus og satellitinformation.
- Fanen Via radio – Få vist meddelelser via radio.

RW00482,00004F7-74-04MAY16

Oversigt over komponenter

Monitor og kontrolsystem

Da monitoren og kontrolsystemerne er en integreret del af maskinen, vises funktionerne, der omfatter skærme og elektroniske kontrolenheder i denne betjeningsvejledning, i de respektive afsnit.

Monitorens del af systemet: Tager signaler fra hjulvinkelsensorerne sammen med den relevante information fra redskabets GPS og viser aktiviteterne på den kabinemonterede skærmmodul. Den aktive skærm oplyser maskinføreren om maskinaktiviteter, inden de kan ses fra førersædet.

Kontrolenhedens del af systemet: Bruges til at styre redskabet langs den ønskede styringslinje. Kontrolsystemet justerer konstant redskabets styrecylinder for at opretholde en afspøringsfejl på 0. En konstant systemjustering kompenserer for udefrakommende forstyrrelser til systemet, der ellers ville afspore redskabet fra den ønskede bane.

DK01672,00000CA-74-02JUN11

StarFire™-modtager



PC23442—UN—02DEC16

StarFire™ 6000 modtager

Aktiv redskabsstyring kræver StarFire™ 3000-, StarFire™ 6000 eller StarFire™ iTC-modtagere på maskine og redskab. Brug af samme modelmodtagere giver den bedste præstation.

- Begge modtagere skal have et RTK-signalniveau, medmindre der anvendes fællessignal.
- Redskabsmodtageren skal monteres mindre end 4,0 m (13.1 ft.) over jorden.
- Redskabsmodtageren skal være tilsluttet maskinens redskabs CAN-bus via en ISO konektor.

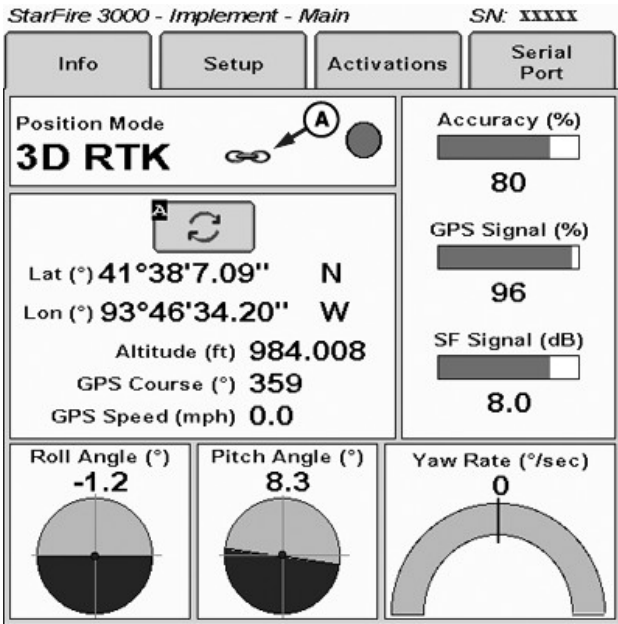
StarFire™ modtager — Fællessignal

BEMÆRK: For at bruge delt signal skal maskinens og redskabets modtager være samme model. StarFire™ iTC-modtagere kan ikke anvende fællessignal.

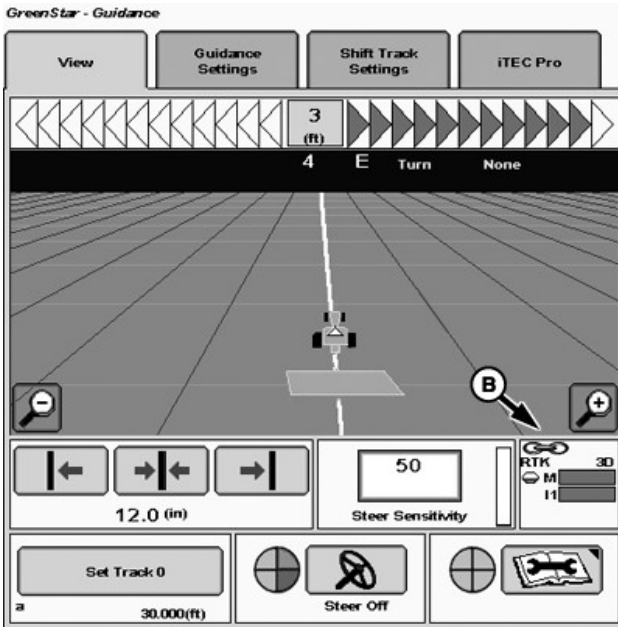
Delt signal bruger maskinens korrektionssignal til at dele signalet med redskabets modtager. Den modtager, der har det højeste korrektionssignal, skal monteres på maskinen, for at det delte signal fungerer.

Fællessignalet sammenkæder og virker automatisk med aktiv redskabsstyring, når de følgende betingelser er til stede:

- Maskinen er i bevægelse.
- GreenStar™ 3 2630-skærm, John Deere 4640-universalskærm eller 4600 CommandCenter™ anvendes.
- StarFire™ 3000- eller StarFire™ 6000-modtagere installeres på maskine og redskab.
- SF2, SF3 eller RTK aktiveres på maskinens modtager.
- SF1, SF2, SF3 eller RTK aktiveres på redskabets modtager.
- Kun redskabsstyrings- eller redskabsforskydningsfunktionen er valgt.
- For-/bag-værdien for redskabets modtager er indstillet til 0.
- Seneste softwareopdateringer er installeret på skærmen, modtagere og programkontrolenhed.
- SCV1 eller SCV3 styringstype er ikke indstillet til iGrade™.



PC13797—UN—02JUN11



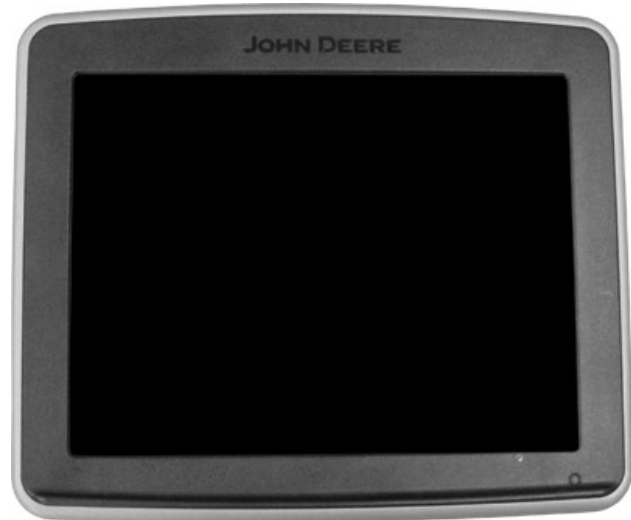
PC17672—UN—16SEP13

A—Sammenkædet—Hovedside for redskabets modtager
B—Sammenkoblet—Side med vejledning til skærm

Se hovedsiden for redskabets modtager (A) eller siden med vejledning til skærmen (B) for at bekræfte, at modtagerne er sammenkædet. Der vises et kædesymbol, hvis modtagerne er fælles om signal.

RW00482,0000258-74-22MAR18

Skærm



PC13407—UN—20APR11

GreenStar™ 3 2630 skærmmodul



PC24742—UN—28SEP17

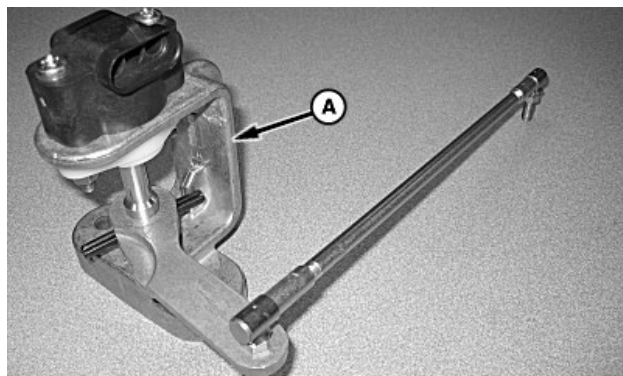
John Deere 4640 universel skærm

Skærmen er en brugergrænseflade, som føreren kan bruge til at:

- Konfigurere og kalibrere systemets komponenter.
- Overvåge systemets præstation.
- Udføre justeringer på systemet.
- Programmere software.
- Se fejlfindingstests.

RW00482,000022F-74-07FEB18

Hjulvinkelsensor



PC12344—UN—19OCT09



PC12189—UN—14OCT09



PC13565—UN—03MAY11

Hall-effekt-sensor

- A—Potentiometer
B—Hall-effekt-sensor

Til redskabstyrengssystemer bruges en hjulvinkelsensor til redskabets tilbagemelding. Der benyttes et potentiometer (A) eller en Hall-effekt-sensor (B) som hjulvinkelsensor.

Når styringscylinderen udstrækkes eller indtrækkes,

ændres signalet fra potentiometeret til at genspejle redskabsstyringsmekanismens position. Dette signal er en tilbagemelding til styringssystemet og styringsfølsomhederne og benyttes til at regulere styringsmekanismen.

BEMÆRK: Visse redskabsstyringsenheder har en hjulvinkelsensor indbygget i udstyret.

Hjulvinkelsensoren skal have en 0–5 V analog sensor.

Hjulvinkelsensoren skal være monteret og kalibreret således, at dens bevægelsesomfang er på linje og symmetrisk. Hvis sensoren ikke monteres rigtigt, medfører det dårlig præstation. Bekræft, at den hydrauliske og mekaniske styringsforbindelse er justeret korrekt ifølge producentens specifikationer.

(Jf. styringssystemets betjeningsvejledning for det specifikke styringssystem.)

Forudsætninger ved installation

Den bedste præstation opnås, hvis hjulvinkelsensoren installeres til at få den størst mulige spændingsvidde. Midten bør være lineær og have ens afstand mellem venstre og højre.

RW00482,0000351-74-22SEP14

Tildelingskontroller



PC20218—UN—07NOV14

UCC2 Tildelingskontroller med ledningsnet

UCC2 Tildelingskontroller anskaffer information om styrelinje fra skærmen og maskinens modtager. Information om styrelinje sammenlignes med redskabsmodtagerens placering til at beregne redskabets sideforskydningsfejl. UCC2 Tildelingskontroller sender de nødvendige kommandoer til enten den eksterne ventil eller til maskinens hydraulikstyreenhed om at manøvrere redskabsstyringsmekanismen til at følge styrelinjen. Hvis redskabet benytter Redskabsstyring-modus,

bruges hjulvinkelfølerens data ligeledes til at spore på styrelinjen.

RW00482,0000337-74-12JAN15

Udligningsventil



Udligningsventil

PC19769—UN—02JUL14

Udligningsventilen returnerer hydraulikvæsken, når trykket er til stede på hydraulikforsyningens side af ventilen. Udligningsventilen arbejder sammen med hydrauliksystemets flowindstilling. Når systemets hydraulikflow ændres, skal udligningsventilen justeres.

Der skal bruges en udligningsventil, når maskinens hydrauliksystem ikke regulerer returflowet. En udligningsventil er ikke nødvendig, når der benyttes en ekstern ventil.

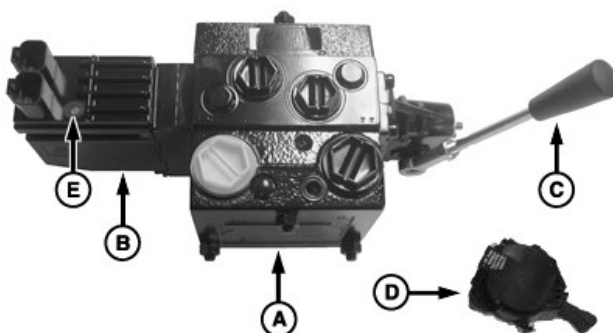
Montér og justér en udligningsventil på rette måde for at få optimal og konstant ydelse.

De følgende maskinmodeller benytter CAN-baserede styreventiler (SCV'er), der kræver en udligningsventil, og som skal justeres til optimal ydelse:

- Hjultraktorer, serie 8030 (Serienr. 40001–).
- Larvebåndstraktorer, serie 8030 (Serienr. 905001–).
- Hjultraktorer, serie 9030 (Serienr. 013000–).
- Larvebåndstraktorer, serie 9030 (Serienr. 911000–).
- Alle traktorer i serie 7R, 8R, 8RT, 9R og 9RT.

RW00482,0000338-74-11SEP14

Ekstern ventil



PC19688—UN—11JUN14

- A—Hydraulisk styreblok
- B—Elektronisk ventilhus
- C—Betjeningshåndtag for ekstern ventil
- D—Fjernmonteret elektronisk SCV-betjeningshåndtag
- E—LED-indikator

Den eksterne ventil giver UCC2-tildelingskontrolleren evnen til at styre maskinens hydraulik. Konstruktion og funktion af John Deeres eksterne ventildesign varierer på hydrauliksystemer med åbent og lukket center. Brug en ekstern ventil:

- Hvis UCC2-tildelingskontrolleren ikke har evnen til at styre maskinens hydraulik. Denne tilstand forekommer typisk på ældre maskinmodeller eller modeller, der ikke er fra John Deere, men er udstyret med John Deere-styringssystem og et ISO-stik.
- For at bevare maskinens SCV-forbindelser. Den eksterne ventil kan tilsluttes en åben SCV på maskinen, eller den kan bruge redskabsudtag som en kilde til hydraulikkraften fra maskinen.

Eksterne ventilkomponenter fra John Deere

Hydraulisk styreblok (A) fører hydraulikflowet til hydraulikcylindrene for redskabsposition.

Det elektroniske ventilhus (B) modtager kommandoer fra tildelingskontroller, som kommunikerer dem til den hydrauliske styreblok.

⚠ FORSIGTIG: Hold området omkring udstyret ryddet for at undgå alvorlig tilskadekomst.

En bevægelse af betjeningshåndtaget for den eksterne ventil (C) kan få redskabet til at flytte sig.

Betjeningshåndtaget for den eksterne ventil styrer den hydrauliske styreblok manuelt.

Det fjernmonterede elektroniske SCV-betjeningshåndtag (D) styrer den hydrauliske styreblok manuelt fra førerplatformen.

LED-indikatoren (E) leverer systemstatus for det elektroniske ventilhus.

- Grøn—Ventil modtager kommandoer fra styreenheden.
- Orange—Ventil er igangsat. Der modtages ingen kommandoer fra styreenheden.
- Rød—Indikerer et problem.

(Se afsnittet Fejlsøgning).

RW00482,0000339-74-11JUN19

Aktiv redskabsstyring, højdekontakt

John Deere-dele kan tilpasses til flere redskabsdesign.

Hvis du har brug for en højdekontakt, skal du kontakte din John Deere-forhandler.

Ydeligere information findes i den tekniske manual fra John Deere.

AE77568,0000124-74-18FEB16

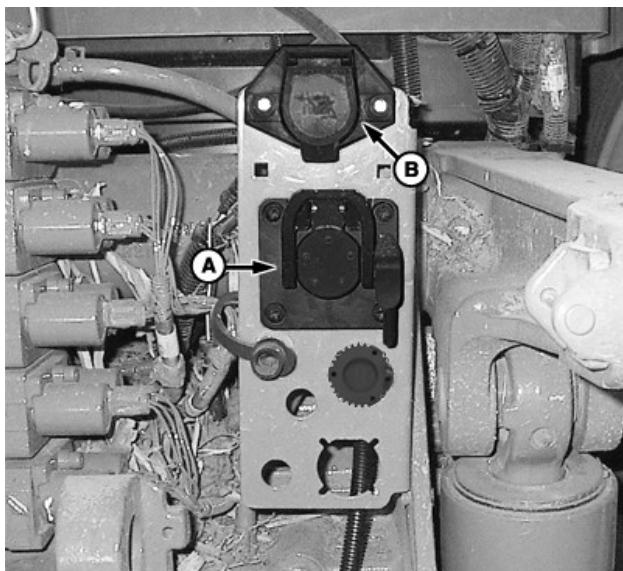
Opsætning

Opsætning af maskine og redskab

1. Tilslut redskab.
2. Konfigurer StarFire™ modtager og redskab.
3. Anvis styreventilens (SCV) kontroltype.
4. Indstil redskabsmodtageres laterale forskydning.
5. Sæt Terrænkompensationsmodul (TCM) op for maskines og redskabs modtagere.
6. Bekræft hydraulikflowets dirigering og hjulvinkelsensors position (kun redskabsstyring).
7. Kalibrér redskabssensor (kun redskabsstyring).
8. Justér SCV.
9. Justér udligningsventil (om relevant).
10. Sæt hydraulisk styring op til enten:
 - Styreventil
 - Ekstern ventil

RW00482,000033C-74-28JAN15

Tilslut redskab



PC21197—UN—27MAY15

Traktor set bagfra

A—ISO 9-bens konnektor
B—Lygtekonnektor

1. Sluk for maskinen, aktivér parkeringsbremsen og tag nøglen ud.

BEMÆRK: Du må ikke tilkoble redskabet, når maskinen er tændt. Hvis redskabet tilkobles, når maskinen er tændt, sker der fejl, så aktiv redskabsstyring ikke fungerer.

2. Tilslut redskabsmodtagerens ledningsbundt til 9 bens ISO-konnektoren (A).
3. Tilslut redskabets ledningsbundt til konstantstrøm til maskinens konnektor til konstantstrøm.
4. Hvis redskabet er konfigureret med forlygter, skal lygteledningsbundtet tilsluttes til lygtekonnektoren (B).
5. Tilslut alle andre redskabsforbindelser i forbindelse med tilkobling af udstyr til traktor.

BEMÆRK: Hydraulikslangeføring er altafgørende for korrekt drift. Den eksterne ventil har et P stemplet på trykslangeforbindelsen, T for retur eller tankslangeforbindelse, og LS for belastningsreguleringsslangeforbindelse.

6. Hvis den eksterne ventil bruges, skal trykslangen og returslangen eller tankslangen tilkobles fra ekstern ventil til maskinen. Hvis der bruges kraftomløb til at forsyne den eksterne ventil, skal belastningsreguleringsslangen tilsluttes.

(Jf. maskinens betjeningsvejledning for yderligere information om tilslutning af redskab og redskabshydraulik til maskinen.)

AL70325,0000378-74-18FEB16

Konfiguration af StarFire™-modtager på redskabet



Menu-tast

PC8663—UN—29APR15

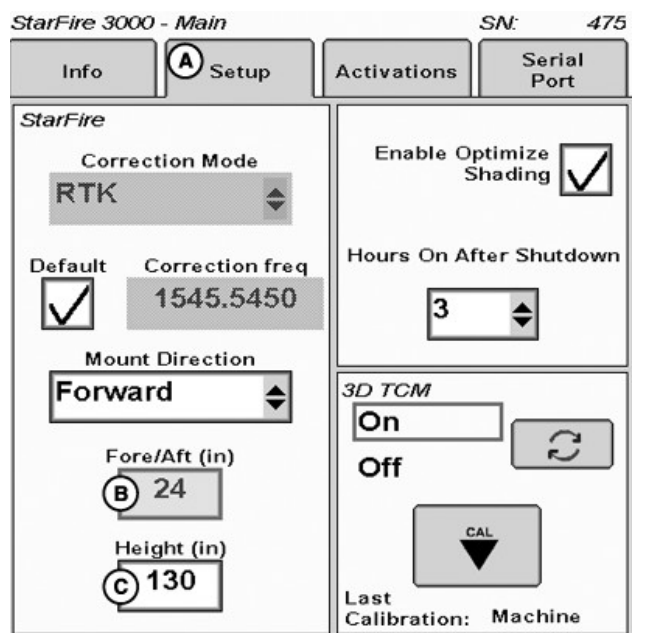
1. Vælg Menu-knappen.



PC20634—UN—19DEC14

Knappen StarFire™-modtager på redskabet

2. Vælg knappen StarFire™-modtager på redskabet.



PC20530—UN—10DEC14

A—Fanen Opsætning
B—For/bag-indlæsningsfelt
C—Indtastningsfeltet Højde

- Vælg opsætningsfanen (A).
- Indlæs 0 for For/bag (B) på redskabets modtager.
- Indlæs højde (C) på redskabets modtager. Højden måles fra jorden til midten af kuplen. Sænk redskabet så tæt som muligt til driftsposition, når højden skal måles.

RW00482,000068B-74-14MAR18

Anvisning af styreventil (SCV)

VIGTIGT: Valget af SCV-kontroltypen skal passe til tilslutningen ved ledningsbundtet til redskabets feedbacksensor.

BEMÆRK: For at lette instruktionen bruger denne vejledning SCV 3 til det Aktive redskabsstyringssystem. Maskinføreren kan vælge at bruge SCV 1, hvis det foretrækkes.

Anvisning af kontroltype til SCV 3:



PC14926—UN—27APR12

Programkontrolenhed 1100-tast

- Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.



PC12961—UN—13APR15

Opsætningsfunktionstast

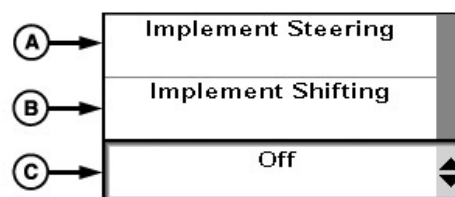
- Vælg funktionstasten Opsætning



PC19792—UN—07NOV13

Kontrolvalg-tast

- Vælg knappen Kontrolvalg



PC19788—UN—07JUL14

A—Redskabsstyring
B—Redskabsforskydning
C—SCV 3 Rullemenu for kontroltype

- Vælg enten Redskabsstyring (A) eller Redskabsforskydning (B) fra rullemenuen (C).
- Sluk/tænd for strømmen til maskinen.

RW00482,0000392-74-07MAR18

Lateral forskydning af redskabsmodtager

Hvis redskabets modtager ikke kan monteres på redskabets midterlinje, kan der indlæses en lateral forskydning til at redegøre for modtagerens placering.

BEMÆRK: Redskabets GPS-forskydning er kritisk for systemets præstation. Brug kun én forskydning, hvis det er nødvendigt (sidevejs eller fremad/bagud). For den bedste ydelse skal redskabsmodtageren monteres så tæt på nulforskydningen som muligt.



PC14926—UN—27APR12

Programkontrolenhed 1100-tast

- Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.



PC13072—UN—16NOV10

Programkontrolenheds Hoved-funktionstast

2. Vælg funktionstasten Programkontrolenheds Hoved



PC17968—UN—07NOV13

Opsætning af redskabsstyring-tast



PC17980—UN—07NOV13

Redskabsrykkers opsætning-tast

3. Vælg enten Opsætning af Redskabsstyring-tast eller Opsætning af redskabsrykker-tast.



PC17969—UN—07NOV13

Redskabs GPS forskydning-tast

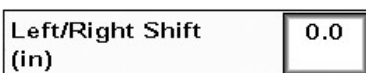
4. Vælg knappen Redskabs GPS-forskydning.



PC17970—UN—07NOV13

Rullemenuen Position forskudt

5. Vælg enten Position forskudt til venstre eller højre fra rullemenuen. Vælg en af dem, hvis redskabsmodtageren er centreret.



PC17971—UN—07NOV13

Felt til indlæsning af forskydning til venstre/højre

6. Indlæs afstanden fra midten af modtageren til redskabets midterlinje i feltet til indtastning af forskydning til venstre/højre. Indlæs 0,0 hvis redskabets modtager er centreret.

RW00482,00006CA-74-05JUN18

BEMÆRK: Redskabets GPS-forskydning er kritisk for systemets præstation. Brug kun én forskydning, hvis det er nødvendigt (sidevejs eller fremad/bagud). For den bedste ydelse skal redskabsmodtageren monteres så tæt på nulforskydningen som muligt.



PC14926—UN—27APR12

Programkontrolenhed 1100-tast

1. Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.



PC13072—UN—16NOV10

Programkontrolenheds Hoved-funktionstast

2. Vælg funktionstasten Programkontrolenheds Hoved



PC17968—UN—07NOV13

Opsætning af redskabsstyring-tast



PC17980—UN—07NOV13

Redskabsrykkers opsætning-tast

3. Vælg enten Opsætning af Redskabsstyring-tast eller Opsætning af redskabsrykker-tast.



PC17969—UN—07NOV13

Redskabs GPS forskydning-tast

4. Vælg knappen Redskabs GPS-forskydning.



PC21341—UN—09JUL15

Rullemenuen GPS-forskydning

Redskabsmodtager For/bag-forskydning

Hvis redskabsmodtageren ikke kan monteres direkte på redskabets koblingspunkt over jorden, kan der indlæses en for/bag-forskydning for at tage højde for modtagerens placering. Et eksempel på et jordkoblingspunkt er sædåbnerne på en plantemaskine.

5. Vælg GPS-forskydning fremad eller tilbage på rullemenuen. Hvis redskabsmodtager er monteret over eller foran jordkoblingspunktet, skal du vælge GPS-forskydning fremad. Vælg GPS-forskydning tilbage, hvis redskabsmodtageren er monteret bag jordkoblingspunkt.

Fore/Aft Shift (in)	0.0
---------------------	-----

PC21342—UN—09JUL15

Felt til indtastning af forskydning for/bag

6. Angiv afstanden fra midten af modtageren til redskabets koblingspunkt over jorden i feltet til indtastning af forskydning for/bag. Mål langs redskabets midterlinje. Indlæs 0,0 hvis redskabets modtager er centreret.

RW00482,00006CB-74-05JUN18

Optimering af terrænkompensationsmodul (TCM)

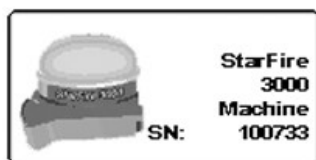
Optimer TCM-kalibrering ved at lade inerti-målingsenheden (IMU) måle rullevinkel og slingrehastighed før udførelse af TCM-kalibreringen.



Menu-tast

PC8663—UN—29APR15

1. Vælg Menu-knappen.



StarFire™-tast

PC13006—UN—05NOV14

2. Vælg StarFire™-tasten.



StarFire™ funktionstast

PC21154—UN—11MAY15

3. Vælg StarFire™-funktionstasten.

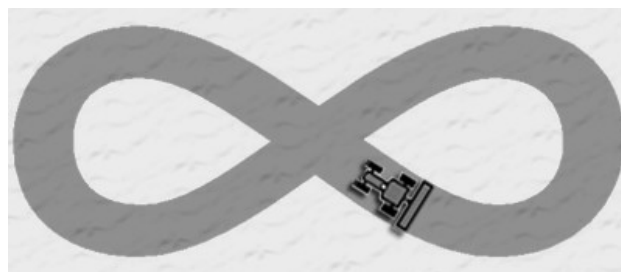
Info A	Setup	Activations	Serial Port
Position Mode 3D RTK B		Accuracy (%) 100	
Lat (°) 41.5915161° Lon (°) -93.6039335° Altitude (ft) 900.000 GPS Course (°) 180 GPS Speed (mph) 0.0		GPS Signal (%) 90 SF Signal (dB) 10.7	
Roll Angle (°) C 0.0	Pitch Angle (°) 0.0	Yaw Rate (°/sec) D 0	

PC24061—UN—06APR17

- A—Fanen Info
B—Positionstilstand
C—Rullevinkel
D—Giringshastighed

4. Vælg Info-fanen.

5. Kontrollér, at 3D-positionstilstanden (D) har etableret SF1-signal eller bedre.



PC21419—UN—30JUL15

TCM-optimering køremønster

6. Kør maskinen i TCM-optimeringsmønsteret to gange for at starte IMU.

7. Gennemfør TCM-kalibreringen.

(Se Kalibrering af terrænkompensationsmodul [TCM] for at få mere at vide.)

RW00482,0000525-74-14SEP17

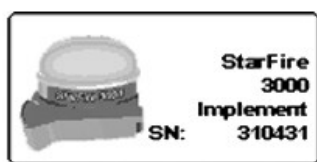
Kalibrering af terrænkompensationsmodul (TCM)



Menu-tast

PC20197—UN—05NOV14

1. Vælg Menu-knappen.



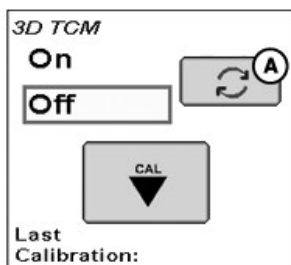
StarFire™-tast

2. Vælg StarFire™-tasten.



Opsætningsfane

3. Vælg fanen Opsætning.



PC19992—UN—04SEP14

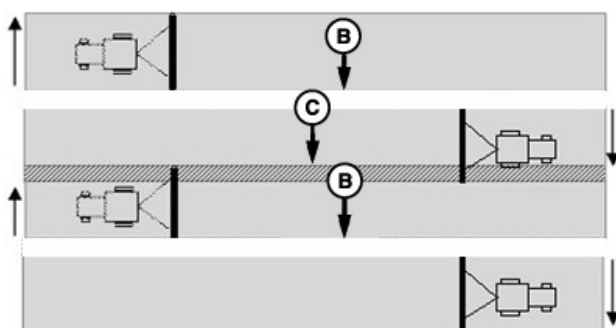
A—TCM-skiftetast

Vælg TCM-skiftetasten (A) til at slå TCM TIL og FRA. Når TCM er slået FRA, bliver StarFire™ GPS-meddelelsen ikke korrigeret for maskinens dynamik eller skrænter. Som standard er TCM slået TIL, når der slukkes/tændes for strømmen.

BEMÆRK: TCM skal være slået til for at aktivere AutoTrac™.

TCM skal kalibreres, så modtageren kan afgøre nul graders rullevinkel og duvningsvinkel.

Sørg for, at maskine og redskab er i god driftstilstand og klar til markarbejde, inden der kalibreres. Maskinen skal have ballast og dækkene skal have de rette tryk. Sænk redskabet så tæt som muligt til driftspositionen når der skal kalibreres.



PC19993—UN—03SEP14

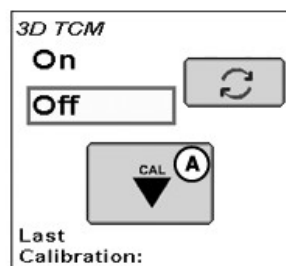
B—Spring over
C—Overlapping

Udfør kalibrering af TCM hver gang modtageren har været fjernet fra maskinen og er genmonteret, eller hvis TCM-vinklen i forhold til maskinen er ændret. Ændringer af TCM-vinklen i forhold til maskinen kan danne en forskydning og se ud som et konstant overspring (B) eller en overlapping (C) i passering-til-passerings drift. Mulige årsager til denne forskydning kan være, at StarFire™ monteringsbeslaget er en smule forskudt, maskinens førerkabine er en smule forskudt, eller der er uens dæktryk på de to sider.

Denne forskydning kan elimineres ved at positionere maskinen og kalibrere TCM, køre ned ad en passering, vende rundt og køre tilbage ad samme passering. Hvis maskinen ikke følger den samme passering, skal forskydningens afstand måles og indlæses i redskabsforskydningen.

Positionering af maskine og kalibrering af terrænkompensationsmodul (TCM)

1. Parkér maskinen på fast jævn grund og stands fuldstændigt (førerkabinen må ikke rokke).
2. Afmærk dækkene eller larvebåndenes placering på jorden for at observere akslens position.



PC19994—UN—04SEP14

A—Kalibreringsknap

3. Vælg Kalibrering-tasten (A).

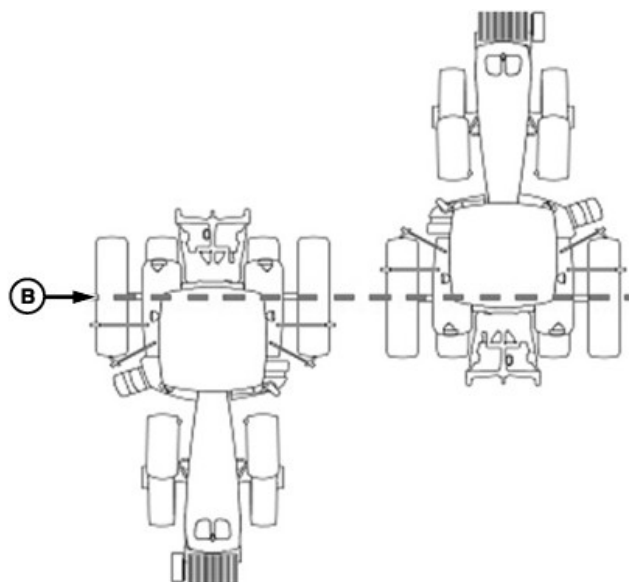


Knappen Accepter

PC22267—UN—14MAR16

4. Vælg Acceptér-tasten. Kalibreringens statusbjælke vises, men forsvinder igen bagefter.

5. Drej maskinen 180 grader, så den vender i modsat retning. Kontrollér, at dækkene står det rigtige sted for fast- eller helflydende foraksel, og at maskinen er stoppet fuldstændigt (førerkabinen må ikke røkke).

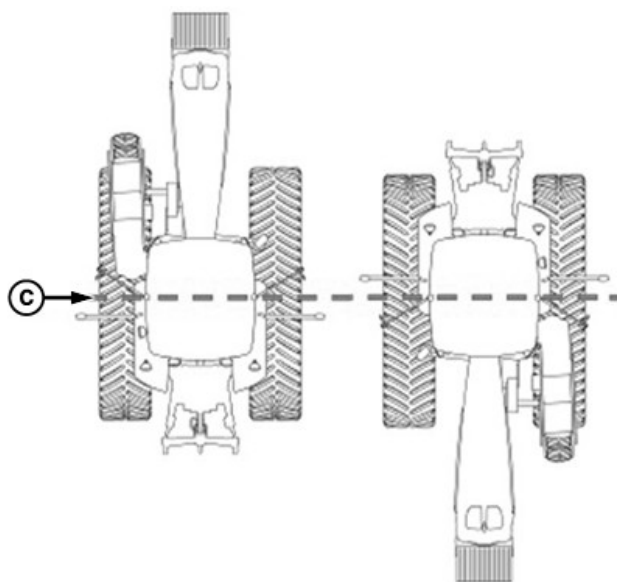


PC19995—UN—03SEP14

Maskiner med flydende foraksel

B—Bagaksel

- På maskiner med helflyden de foraksel (mekanisk forhjulstræk [MFWD], uafhængigt ledophæng [ILS™] eller trepunktsophæng [TLS™]) placeres hjulene således, at bagakslen (B) er i samme position, når der udføres en 2-punktskalibrering.



PC19996—UN—03SEP14

Maskiner med fast akse-hjul eller larvebånd

C—Maskines drejepunkt

ILS er et varemærke tilhørende Deere & Company
TLS er et varemærke tilhørende Deere & Company

- For maskiner med fast akse-hjul eller larvebånd (larvebåndstraktorer, sprøjtemaskiner i serie 47X0 og 49X0 eller hjultraktorer i serie 9000 og 9020) stilles hjul eller larvebånd således, at maskinens drejepunkt (C) er i samme position, enten den vender den ene eller den anden vej.

6. Vælg Acceptér-tasten. Kalibrerings statusbjælke vises, men forsvinder igen bagefter.
7. Vælg knappen Acceptér for at vende tilbage til fanen Opsætning. Kalibrer TCM igen, hvis kalibreringen mislykkedes.

DK01672,000019E-74-22MAR18

Bekræftelse af hydraulikflows dirigering og hjulvinkelsensors position (kun redskabsstyring)

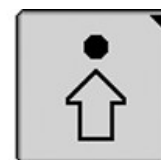
Aktiv redskabsstyring kræver det rette forsynings- og returflow af hydraulikvæske for korrekt funktion.



PC14926—UN—27APR12

Programkontrolenhed 1100-tast

1. Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.



PC12961—UN—13APR15

Opsætningsfunktionstast

2. Vælg funktionstasten Opsætning



PC17989—UN—07NOV13

Opsætning af SCV-tærskel-tast

3. Vælg knappen Opsætning af SCV-tærskel.

SCV Threshold Setup	
SCV 1 Threshold Setup	
A → Wheel Angle	-1937
B → Sensor Voltage	0.0
Extend Threshold	250
Retract Threshold	250
Valve Test Off	

PC19767—UN—25JUL14

A—Hjulvinkelsensoren positionsværdi
B—Sensorspænding

4. Udstræk og indtræk styreventilernes (SCV) kontrolgreb, mens hjulvinkelsensorens positionsværdi (A) og sensorspænding (B) overvåges.

- SCV-udstræk Hjulvinkel og sensorspænding øges (fx: spænding ændres fra 2,5 til 5,0).
- SCV-indtræk: Sensorspænding mindskes (fx: spænding ændres fra 5,0 til 2,5).

Hvis SCV-udstræk eller -indtræk medfører forkert hjulvinkel eller spændingsretningsværdi for sensoren, skal hydraulikledningerne ombyttes.

5. Registrér sensorspænding med SCV i:

- Maks. venstre position (SCV-indtræk).
- Maks. højre position (SCV-udstræk).
- Midterposition. Midterspænding = (Maks. venstre positionsspænding plus maks. højre positionsspænding) divideret med 2.

Justér hjulvinkelsensorens position, hvis:

- Redskabet ikke kører i en lige linje ved beregnet værdi for midterpositions spænding.
- Forskellen mellem midterpositions spænding og maks. venstre positionsspænding er mindre end 1 V.
- Forskellen mellem midterpositions spænding og maks. højre positionsspænding er mindre end 1 V.

RW00482,000007C-74-08MAR18

Kalibrering af redskabsstyring (kun redskabsstyring)

⚠ FORSIGTIG: Redskabet bevæger sig under kalibreringen. Bekræft, at der ikke er personer og forhindringer i nærheden under alle procedurerne. Læs og overhold Betjening af redskabsautomatiseringssystemer på sikker vis i afsnittet Sikkerhed inden kalibreringen udføres.

BEMÆRK: Kalibrering af redskabsstyringen behøves ikke, når redskabsforskydningen bruges.

Når SCV-kontrol er anvist, er flere sider tilgængelige til opsætning af Aktiv redskabsstyring.



PC14926—UN—27APR12

Programkontrolenhed 1100-tast

1. Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.



PC13072—UN—16NOV10

Programkontrolenheds Hoved-funktionstast

2. Vælg funktionstasten Programkontrolenheds Hoved



PC17975—UN—07NOV13

Opsætning af redskabsstyring-tast

3. Vælg knappen Opsætning af redskabsstyring.

BEMÆRK: Alt afhængig af styringssystemet kan det eventuelt være nødvendigt at køre langsomt fremad under kalibrering af hjulvinkelsensoren. Alt afhængig af styringssystemet kan det eventuelt være nødvendigt at køre langsomt fremad under kalibrering af hjulvinkelsensoren.



PC17976—UN—07NOV13

Opsætning af Hjulvinkel-tast

4. Vælg knappen Opsætning af hjulvinkel.



PC17977—UN—07NOV13

Sæt Maks. højreposition-tast

5. Aktivér SCV for at stille redskabstyringen i positionen helt til højre. Hold på SCV-grebet og vælg knappen Sæt maks. højreposition.



PC17978—UN—07NOV13

Sæt Maks. venstreposition-tast

6. Aktivér SCV for at stille redskabstyringen i positionen

helt til venstre. Hold på SCV-grebet og vælg knappen Sæt maks. venstreposition.

BEMÆRK: Midterpositionen er meget vigtig for præcis linjeanskaffelse og funktion. Det kan blive nødvendigt at køre maskinen og redskabet fremad, inden positionen indstilles.



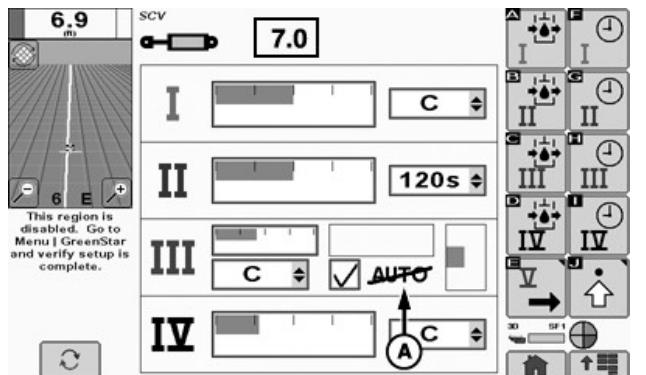
PC17979—UN—07NOV13

Sæt Midterposition-tast

7. Aktivér SCV til midterste redskabsstyringsmekanisme. Bekræft, at styringsmekanismen får redskabet til at følge vinkelret til maskinens bagaksel. Vælg knappen Sæt midterposition. En korrekt midterposition bør medføre en afspringsfejl på nul.

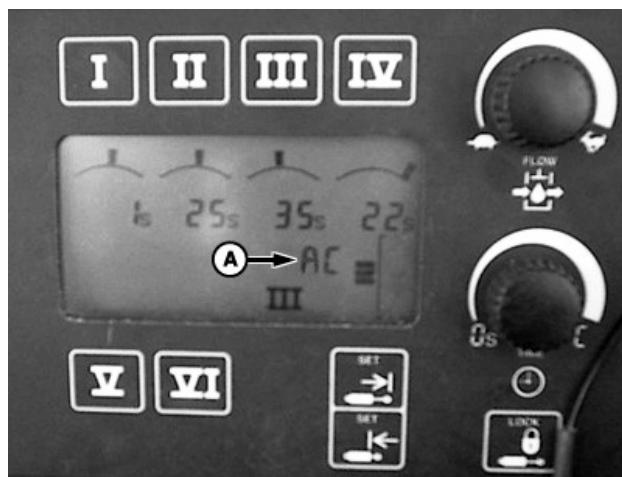
RW00482,00002F6-74-22MAR18

Juster fjernstyreventil (SCV)



PC22224—UN—26FEB16

GreenStar™ 3 CommandCenter™



PC22225—UN—26FEB16

TouchSet™-skærm

A—Indikator for automatisk modus

⚠ FORSIGTIG: Indstillinger af for store SCV-flowmængder kan forårsage pludselige maskinbevægelser, når cylinderen betjenes. For at undgå personskade før knappen SCV aktiveres for at kontrollere den aktuelle flowmængde, skal det sikres, at tilskuere holdes på afstand af maskinen. Fuld udspreddning eller indtrækning af cylinderen bør tage ca. 2 sekunder.

For at vise indikator for automatisk modus (A) kræver automatisk fjernstyreventil:

- Programkontrolenhed 1100 er installeret.
- Kontroltype er valgt for fjernstyreventil 1 eller 3.

(Se Anvis kontrolltype for styreventil [SCV] for valgt af kontroltype.)

Automatisk fjernstyreventilkontrol aktiveres, når fjernstyreventilen er placeret i fremadrettet spærreposition. Auto-tilstand kræver en hastighed på 0,8 km/h (0.5 mph) eller mere for automatisk at aktivere redskabets hydraulik.

- CommandCenter™ Et streng over AUTO indikerer, at auto-tilstand ikke er aktiv. !AUTO! indikerer en fejl, og auto-tilstand fungerer ikke. AUTO indikerer normal funktion for automatisk modus.
- TouchSet™—EC indikerer, at auto-tilstand ikke er aktiv. AC indikerer normal funktion for automatisk modus.

En fjernstyreventils flowspæringsindstilling kan anvendes til både udstrækning/sammentrækning. Programkontrolenhed 1100 kontrollerer automatisk spærringstiden, når en kontroltype er valgt, og automatisk modus er aktiveret.

Juster spæringsflow under hver betjening.

(Se maskinens betjeningsvejledning for at få mere at vide om fjernstyreventilens kontrolanordninger.)

Fjernstyreventilen kan anvendes til at observere flowmængden, mens den er i justeringsmodus.

SCV flow-output (omtrentlig)		
SCV-flowindstillinger	Flow	
	l/min.	gal/min
0,1 ^a	—	—
1,0	3,6	1,0
2,0	7,2	1,9
3,0	10,2	2,7
4,0	14,4	3,8
5,0	19,2	5,0
6,0	24,0	6,4
7,0	31,2	8,2

CommandCenter er et varemærke tilhørende Deere & Company
TouchSet er et varemærke tilhørende Deere & Company

SCV flow-output (omtrentlig)		
SCV-flowindstillinger	Flow	
	l/min.	gal/min
8,0	39,6	10,5
9,0	65,4	17,2
10,0	114	30,0

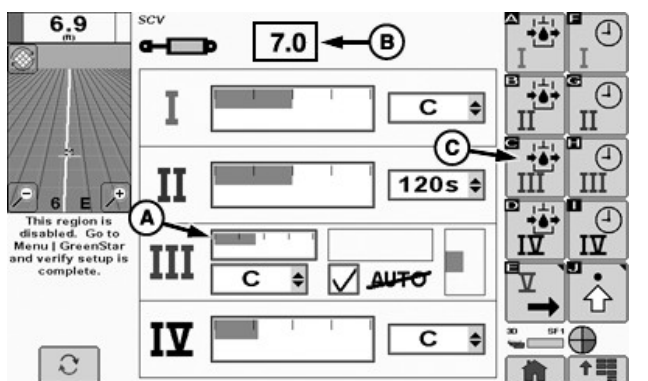
^a 0.1 = Minimal flowindstilling

GreenStar™ 3 CommandCenter™



RXA0117610—UN—10JUN11
Menuknappen CommandARM™ > knappen SCV > funktionstasten Avancerede indstillinger

1. Vælg Menu-knappen.
2. Vælg knappen SCV
3. Vælg funktionstasten Avancerede indstillinger.



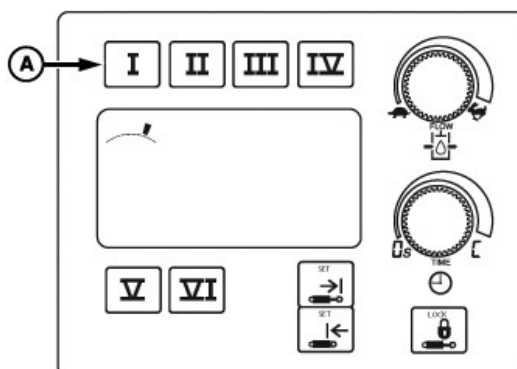
Startside for fjernstyreventil

- A—Søjlediagram for spærreflow
B—Værdifelt for spærreflow
C—Funktionstast til udstrækningsindstilling

BEMÆRK: Søjlediagrammet (A) gengiver spærreflow (B).

4. Vælg funktionstasten Udtrækningsindstilling (C) for den SCV, der anvendes, for at navigere til søjlediagrammet for spærreflow. Vælg knappen Bekræft for at fremhæve det. Drej fingerhjulet for at justere flowet, og vælg dernæst knappen Bekræft.

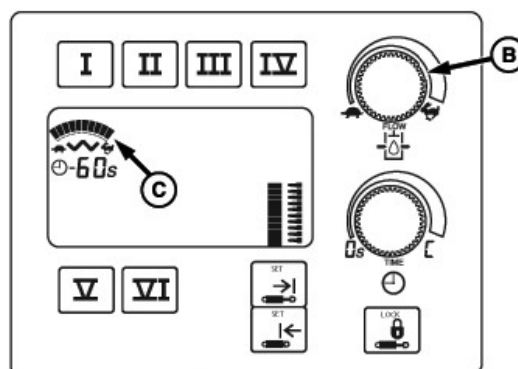
TouchSet™-skærm



PC17987—UN—07NOV13

A—SCV-valg-taster

1. Vælg knappen (A) for den SCV, der anvendes. Skærm under fjernstyreventilens valgknap viser tidligere flowhastighed.



PC17988—UN—07NOV13

B—Flowjusteringsknap
C—Søjlediagram

BEMÆRK: Idet operatøren drejer flowjusteringsknappen (B), øges eller sænkes antallet af linjesegmenter, efterhånden som flowet ændres.

2. Drej flowjusteringsknappen med uret for at øge flowet eller mod uret for at reducere flowet. Flowindstillingen vises på søjlediagrammet (C), når der foretages justeringer.

RW00482,00005DA-74-15MAR18

Opsætning af hydraulisk styring — fjernstyreventil (SCV)

⚠ FORSIGTIG: Hold området omkring udstyret ryddet for at undgå alvorlig tilskadekomst. Denne procedure gør det nødvendigt at køre maskinen fremad.

Redskabet bevæger sig under kalibreringen. Læs og overhold Betjening af redskabsautomatiseringssystemer på sikker vis i afsnittet Sikkerhed inden kalibreringen udføres.

BEMÆRK: SCV-tærsklen må ikke kalibreres, når en ekstern ventil er i brug. Gå til Opsætning af hydraulisk styring – Ekstern ventil for at justere hydraulikflowet til den eksterne ventil.

Tærskelværdier er unikke for hver fjernstyreventil pga. de normale produktionstolerancer. Tærskelværdier er unikke for hver fjernstyreventil pga. de normale produktionstolerancer. Finjustering af tærskelværdien til den laveste værdi, der danner en sensorspænding, ændrer resultaterne i den optimale præstation.

Testen af SCV-ventilen bruges til at kalibrere Programkontrolenhed 1100 for at afgøre det laveste hydraulikkontrolenhedssignal, der skal bruges, inden styringsmekanismen bevæger sig. Uden kalibrering af SCV-tærsklen, kan styringsmekanismen styre hurtigere i én retning, understyre, overstyre eller ikke yde som forventet på grund af hydraulikbegrænsninger. Disse problemer gør det besværligt for styreenheden at opretholde en afspringsfejl på 0.

BEMÆRK: På maskindesign, der benytter forbindelsesled mellem hydraulisk styring, cylinder, styringsmekanisme og hjulvinkelsensor, er det vigtigt, at hjulvinkelsensoren bevæger sig samtidigt med hydraulikcylinderen og derved danner bevægelse i styringsmekanismen.

Set up SCV threshold if:

- Både ud- og indkøringsværdierne er sat til 5 eller 250 (fabriksstandardværdier).
- Værdierne kopieres fra en anden maskine.
- Hydraulikslangeføringen veksler mellem SCV 1 og SCV 3.
- Hydraulikkomponentreparation foretages på maskine eller redskab.
- Kontraventilen justeres.
- Hydraulikkens flowmængde justeres.

Indstilling af SCV-tærskel

BEMÆRK: Sørg for, at hydraulikolien er ved driftstemperatur, inden kalibreringen udføres.



Menu-tast

PC8663—UN—29APR15

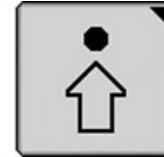
1. Vælg Menu-knappen.



PC14926—UN—27APR12

Programkontrolenhed 1100-tast

2. Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.



PC12961—UN—13APR15

Opsætningsfunktionstast

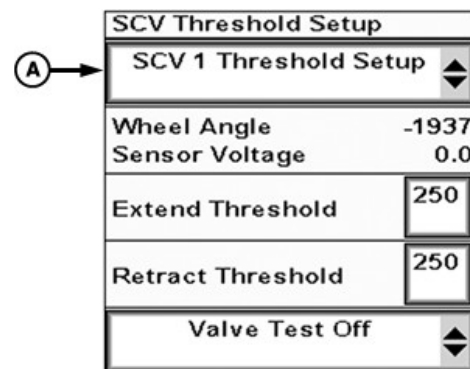
3. Vælg funktionstasten Opsætning



PC17989—UN—07NOV13

Opsætning af SCV-tærskel-tast

4. Vælg knappen Opsætning af SCV-tærskel.



PC24069—UN—06APR17

A—Rullemenuen Opsætning af SCV-tærskel

5. Vælg den anvendte styreventil fra Opsætning af SCV-tærskel-rullemenuen (A).

BEMÆRK: Sæt den valgte SCV i auto-tilstand.

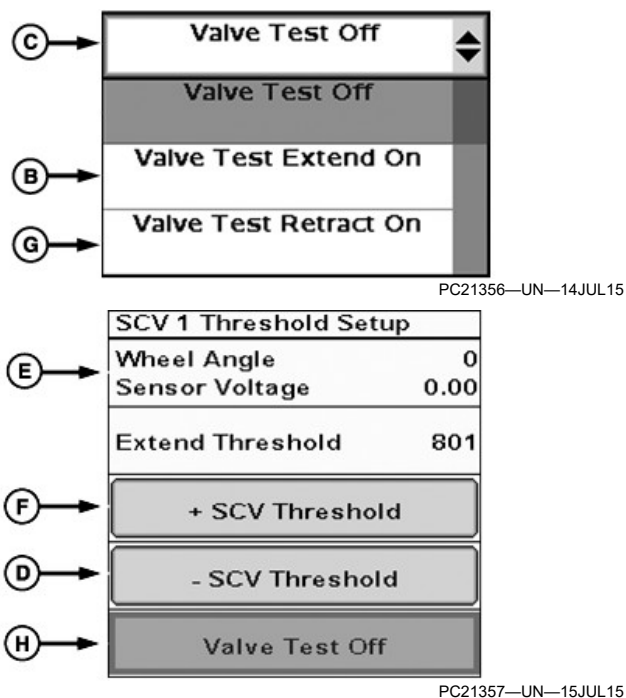
6. Sæt SCV i udstrakt spærreposition, ikke flydning.
7. Kør maskinen fremad, hurtigere end 0,7 km/t (0.45 mph).

AutoTrac™ må ikke aktiveres.

BEMÆRK: Visse redskaber kan have brug for, at sensoren trækkes helt ind for at øge omfanget af udvidet bevægelse.

AutoTrac er et varemærke tilhørende Deere & Company

Se maskinens betjeningsvejledning for hastighedskrav til SCV.



B—Ventiltest, Udstræk Til
C—Rullemenuen Ventiltest
D—Knappen Reducer (-) SCV-tærskel
E—Sensorspænding
F—Knappen Øg (+) SCV-tærskel
G—Ventiltest, Indtræk Til
H—Knappen Ventiltest fra

8. Vælg Ventiltest, Udstræk Til (B) i rullemenuen (C).
9. Vælg knappen Formindsk (-) SCV tærskel (D), indtil den genererer ingen ændring i sensorspændingen (E).
10. Vælg knappen Forøg (+) SCV tærskel (F), indtil sensorspændingen ændres så langsomt som muligt, mens den fortsatte bevægelse fastholdes.

BEMÆRK: Hvis redskabsstyringscylindren når maksimum- eller minimumslaget under testen, vælges Ventiltest, Indtræk Til (G) for at omplacere cylinderen.

11. Vælg knappen Ventiltest fra (H) for at fuldføre kalibreringen af udstrækstærsklen.
12. Vælg Ventiltest, Indtræk Til i rullemenuen.
13. Vælg knappen Øg (+) SCV tærskel, indtil den genererer ingen ændring i sensorspændingen.
14. Vælg knappen Forøg (+) SCV tærskel, indtil sensorspændingen ændres så langsomt som muligt, mens den fortsatte bevægelse fastholdes.

BEMÆRK: Hvis redskabsstyringscylindren når maksimum- eller minimumslaget under testen, vælges Ventiltest, Udstræk Til for at omplacere cylinderen.

15. Vælg knappen Ventiltest fra for at fuldføre kalibreringen af sammenstrækningstærsklen.

Hvis det ikke er muligt at opnå den ønskede ydelse, skal hydraulikflowet justeres på højre konsol eller på CommandCenter™ for at producere et tilstrækkeligt hydraulikflow til redskabsstyringssystemet. Øg hydraulikflowets indstilling, hvis tærskelværdierne er ved maksimum-indstillingen. Reducér hydraulikflowets indstilling, hvis tærskelværdierne er ved minimum-indstillingen. Det er kun nødvendigt at nedjustere tærsklen for mindre cylindre eller på mekanismer med lavt flow.

BEMÆRK: Gentag Opsætning af SCV-tærskel efter at hydraulikflowet er blevet justeret.

Bekræft den korrekte funktion, når kalibreringen er gennemført, inden aktiv redskabsstyring tages i brug på marken.

AL70325.0000379-74-22MAR18

Opsætning af hydraulisk styring — Ekstern ventil

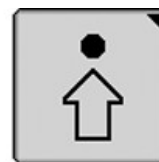
Sådan justeres hydraulikflow:



Programkontrolenhed 1100-tast

PC14926—UN—27APR12

1. Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.



Opsætningsfunktionstast

PC12961—UN—13APR15

2. Vælg funktionstasten Opsætning



Opsætning af ekstern ventil-tast

PC17999—UN—07NOV13

3. Vælg knappen Opsætning af ekstern ventil.

(Jf. afsnittet fejlfinding, hvis knappen Opsætning af ekstern ventil ikke vises.)

External Valve Setup	
SCV 1 Max Flow (%)	100
SCV 3 Max Flow (%)	100

PC18000—UN—07NOV13

Opsætning af ekstern ventil

A—SCV 1 Max Flow (%)

BEMÆRK: Kun SCV 1 kan benyttes med en ekstern ventil.

4. Justér SCV 1 maks. flow (%) (A) til den ønskede værdi.

Maks. flow kan justeres mellem 10 % og 100 %. Cylinderstørrelsen afgør den bedste flowmængde.

SCV maks. flow-værdien (%) er som standard stillet til 100. Indstil værdien til 30 ved start. Justér værdien op eller ned alt afhængig af redskabets præstation under arbejdet.

BEMÆRK: Hvis der benyttes redskabsudtag, kan hydraulikflowets mængde til redskabet justeres på siden over Opsætning af ekstern ventil.

RW00482,0000393-74-08MAR18

Justering af dobbelt udligningsventil

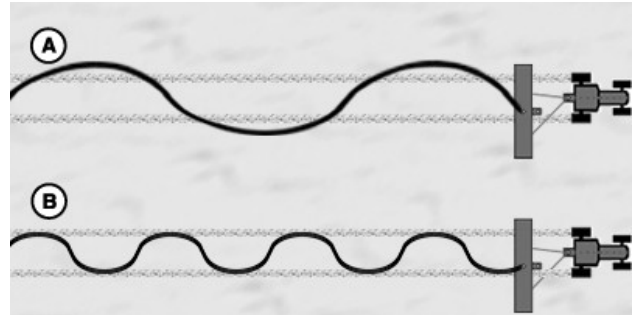
BEMÆRK: Flowmængder mellem 11-30 l/min (3-8 gpm) anbefales.

Gennemfør en kalibreringstest af SCV-tærskel, hvis hydraulikkens flowmængde justeres.

En udligningsventil styrer en belastning i bevægelse og forhindrer, at belastningen løber løbsk. Styring af belastningen tillader en jævn overgang ved redskabsbevægelse. Indstillinger for dobbelte udligningsventiler afhænger af typerne af hydrauliske cylindere og konfiguration.

Drej ventilpatronen med uret for at øge trykket.

Drej ventilpatronen mod uret for at mindske trykket.



PC23480—UN—09DEC16

S-kørsel i forbindelse med redskab

A—Langsom S-kørsel

B—Aggressiv S-kørsel

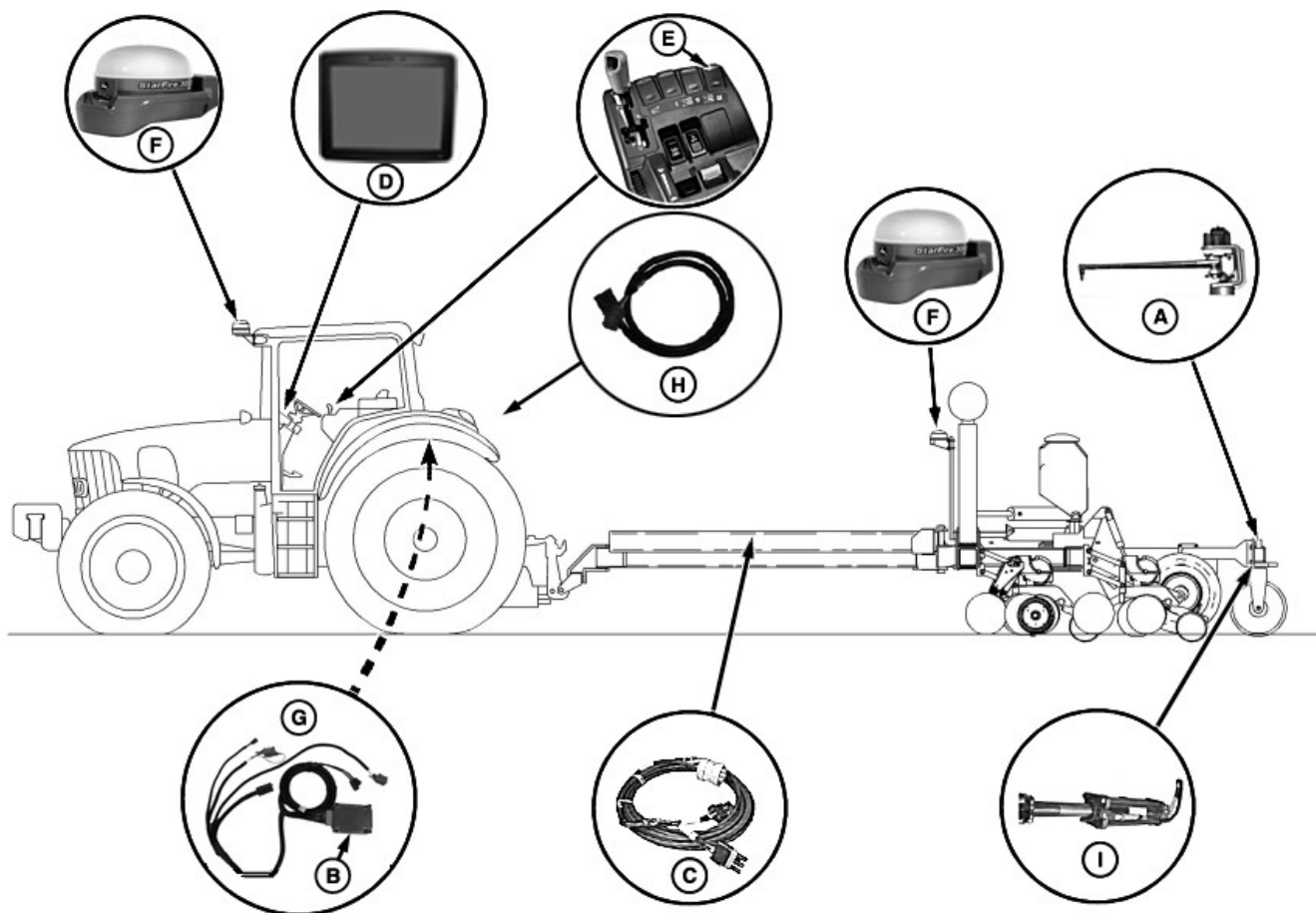
Betjen systemet, og overvåg jordtilstanden. Hvis der opstår S-kørsel i forbindelse med redskab, skal trykket i udligningsventilen reguleres.

- Hvis der forekommer langsom S-kørsel (A) i forbindelse med redskabet, er trykket for højt. Drej ventilpatronen mod uret for at mindske trykket.
- Hvis der forekommer aggressiv S-kørsel (B) i forbindelse med redskabet, er trykket for lavt. Drej ventilpatronen med uret for at øge trykket.

AE77568,0000297-74-05JAN17

Betjening af aktiv redskabsstyring

Grundlæggende funktion i Aktivt redskabsstyringssystem



Oversigt over aktiv redskabsstyring

PC18001—UN—09DEC13

A—Hjulvinkelsensor
B—Programkontrolenhed 1100
C—Ledningsbundt til redskabs feedbacksensor
D—Display
E—Styreventilgreb

F—StarFire™-modtager
G—Ledningsbundt til programkontrolenhed
H—9-bens ledningsbundt til redskabsfeedback, maskinens side
I—Redskabsstyringsmekanisme

- SCV er indstillet til auto-tilstand.

BEMÆRK: SCV kan ikke ændres til auto-tilstand, når maskinen står i parkering. Auto-tilstand kræver en hastighed på 0,8 km/h (0.5 mph) eller mere for automatisk at aktivere redskabs hydraulik.

- Hjulvinkelføleren (A) kommunikerer redskabs styrevinkel til Programkontrolenhed 1100 (B) med signaler sendt via redskabs feedback-ledningsbundt (C).
- Maskinføreren kalibrerer redskabetse styringsvinkel vha. skærmen (D) og SCV-betjeningshåndtaget (E).
- Programkontrolenheden 1100 beregner redskabs afspøringsfejl vha. StarFire™ modtagere (F).

- Når der er brug for en justering af styringen, sendes et signal fra Programkontrolenhed 1100 gennem programkontrolenhedens ledningsbundt (G) til maskinens SCV-styreenhed via redskabs feedbackledningsbundt (H) eller en ekstern ventil via CAN-bussen.
- SCV-styreenheden kommunikerer instruktioner om at sende hydraulikvæske til redskabs styringsmekanisme (I).
- Processen returnerer til det første trin for overvågning af enhver af redskabs afspøringsfejl. Der udføres konstante justeringer for at rette redskabsstyringen ind mod styringslinjen.

StarFire er et varemærke tilhørende Deere & Company

BEMÆRK: Hvis der bruges en ekstern ventil, kan det 9-bens feedbackledningsbundt på maskinens side ikke benyttes. Frakobl ledningsbundtet når maskinen lukkes ned.

RW00482,0000347-74-22MAR18

Betjening af Aktiv redskabsstyring

1. Vælg tilkoblingsmodus.
2. Vælg mulige styringsfunktioner.
 - a. Følge-modus (kun til Redskabsstyring).
 - b. Rykker forbliver TIL-modus (kun Redskabsrykning).
3. Tilslutning af Aktiv redskabsstyring.
4. Justering af Følsomhedsindstillinger.
5. Deaktivering af Aktiv redskabsstyring.

RW00482,0000348-74-25JUL14

Valg af Tilkoblingsmodus

For at vælge hvordan Aktiv redskabsstyring tilkobles:



PC14926—UN—27APR12

Programkontrolenhed 1100-tast

1. Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.



PC17995—UN—07NOV13

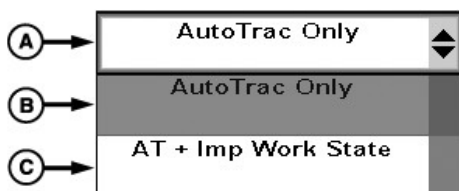
Opsætning af redskabsstyring-tast



PC17980—UN—07NOV13

Redskabsrykkers opsætning-tast

2. Vælg enten Opsætning af Redskabsstyring-tast eller Opsætning af redskabsrykker-tast.



PC19640—UN—16MAY14

A—Rullemenuen Betingelser ved tilkobling
B—Kun AutoTrac™
C—AT + Redsk. arbejdstilstand

3. Vælg rullemenuen Betingelser ved tilkobling (A) for at ændre indstillinger.
 - Kun AutoTrac™ (B) tilkobler Aktiv redskabsstyring når som helst AutoTrac™ er aktiveret.
 - AT + Redsk. arbejdstilstand (C) tilkobler Aktiv redskabsstyring når som helst AutoTrac™ og registreringskilden er aktiveret.

(Se betjeningsvejledningen til skærmen vedrørende opsætning af registreringskilde.)

RW00482,000034A-74-08MAR18

Valg af mulige styringsfunktioner

Følge-modus (kun til Redskabsstyring)

⚠ FORSIGTIG: Følge-modus må ikke benyttes på offentlig vej.

Læs og overhold instruktionerne til deaktivering af aktiv redskabsstyring i denne betjeningsvejledning inden kørsel på offentlig vej for at undgå alvorlig tilskadekomst.

BEMÆRK: Følge-modus slår FRA, hvis hastigheden er højere end 35 km/t (21.7 mph).

Følge-modus slår FRA, hvis hastigheden er under 0,7 km/t (0.45 mph) i over 30 sekunder.

Auto-tilstand slår FRA, hvis hastigheden er under 0,8 km/t (0.5 mph), og redskabets hydraulik deaktiveres.

Følge-modus indstiller redskabsstyringens bane i samme bane som maskinens modtager, herunder vendinger ved foragre. Med brug af Følge-modus kan Aktiv redskabsstyring fungere, mens maskinføreren kører maskinen uden en defineret styringslinje. Følge-modus er nyttig under den første passering over en mark, når styringslinjen defineres.



Menu-tast

PC8663—UN—29APR15

1. Vælg Menu-knappen.



PC14926—UN—27APR12

Programkontrolenhed 1100-tast

2. Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.

AutoTrac er et varemærke tilhørende Deere & Company



PC13072—UN—16NOV10

Programkontrolleheds Hoved-funktionstast

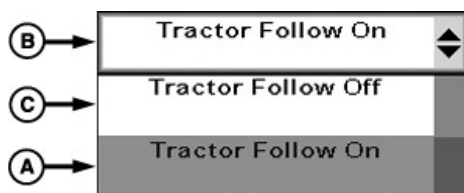
- Vælg funktionstasten Programkontrolleheds Hoved



PC18007—UN—07NOV13

Redskabsstyring, Hoved-tast

- Vælg starnknappen for Redskabsstyring.



PC19792—UN—14AUG14

A—Traktorfølger Til
B—Rullemenuen Traktorfølger
C—Traktorfølger Fra

- Vælg Traktorfølger til (A) fra rullemenuen (B).
- Indstil AB-linjen. Maskinføreren er i stand til at til- og frakoble AutoTrac™.

Vælg Traktorfølger FRA (C) på rullemenuen for at frakoble Følge-modus.

Rykker forbliver TIL-modus (kun Redskabsforskydning)

Rykker forbliver til-modus tillader redskabet at følge styringslinjen uafhængigt af maskinens AutoTrac™-tilstand. Rykker forbliver TIL Aktiveret bruges i anvendelser, hvor maskinføreren kører maskinen manuelt, mens redskabet følger styringslinjen. Brug Rykker forbliver TIL Deaktiveret, når AutoTrac™ anvendes til at styre maskinen.



Menu-tast

PC8663—UN—29APR15

- Vælg Menu-knappen.



PC14926—UN—27APR12

Programkontrollehed 1100-tast

- Vælg knappen Programkontrollehed 1100.



PC13072—UN—16NOV10

Programkontrolleheds Hoved-funktionstast

- Vælg funktionstasten Programkontrolleheds Hoved



PC19780—UN—07JUL14

Redskabsforskydning Hoved-tast

- Vælg startknappen for Redskabsforskydning.



PC19905—UN—11AUG14

A—Rykker forbliver TIL aktiveret
B—Rullemenuen Rykker forbliver til
C—Rykker forbliver TIL deaktiveret

- Vælg Rykker forbliver til aktiveret (A) fra rullemenuen (B).
- Kør mod styringslinjen.
- Vælg Autotrac™ fortsættelse.
- Deaktiver AutoTrac™ ved at bevæge rattet. Redskabet vil fortsætte med at spore på styringslinjen.
- Når en vending er færdig, skal Rykker forbliver TIL deaktiveret (C) vælges, da redskabet ellers vil fortsætte med at styre mod styringslinjen, hvis den automatiske deaktiveringsafstand fra styringslinjen ikke overholdes.

Globale linjeforskydninger (kun redskabsstyring)

BEMÆRK: Globale linjeforskydninger fungerer kun med lige sporlinjer.

Brug globale linjeforskydninger til at forskyde redskabet baseret på retning. Et redskab bevæger sig fx nordpå og forskydes til øst. Når det vendes ved næste pas og bevæger sig sydpå, forskydes det fortsat til øst.

Globale linjeforskydninger understøtter kontrollerede trafik anvendelser, hvor maskinen benytter permanente trafikspor på marken. Maskinen følger styringslinjen (plejesporet) på det permanente spor, mens Programkontrollehed 1100 får redskabets styresystem til at forskyde redskabet. Eksempler på kontrollerede trafik anvendelser:

- Plantning mellem afgrødestubbe
- Mellemplatning af afgrøder

Angiv forskydningsstørrelse og retning for at aktivere globale linjeforskydninger. Programkontrolenhed 1100 justerer automatisk redskabets position fra pas til pas.

Forskydning i positiv og negativ retning bestemmes af kørselsretningen, når funktionen er slået til. For retninger fra 0 til under 180 er forskydning mod højre positiv og mod venstre negativ. For retninger fra 180 til under 360 / 0 er forskydning mod højre positiv og mod venstre negativ.



Menu-tast

PC8663—UN—29APR15

1. Vælg Menu-knappen.



Programkontrolenhed 1100-tast

PC14926—UN—27APR12

2. Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.



Programkontrolenheds Hoved-funktionstast

PC13072—UN—16NOV10

3. Vælg funktionstasten Programkontrolenheds Hoved



Opsætning af redskabsstyring-tast

PC17968—UN—07NOV13

4. Vælg knappen Opsætning af redskabsstyring.



Globale linjeforskydninger-tast

PC23215—UN—19OCT16

5. Vælg knappen Globale linjeforskydninger.

Global Line Shifts	
Negative Offset	(A)
Offset Magnitude (in)	0.0 (B)
Back	

PC23216—UN—19OCT16

A—Forskydninger-rullemenu

B—Felt til indtastning af forskydningsstørrelse

6. Vælg enten Positiv forskydning eller Negativ forskydning fra rullemenuen (A).
7. Indtast forskydningsstørrelsen (B).

RW00482,000006D-74-22MAR18

Tilkobl aktiv redskabsstyring

VIGTIGT: Hvis styringsenheden ikke er i berøring med jorden, er aktiv redskabsstyring ikke i stand til at styre redskabet effektivt.

BEMÆRK: For at lette instruktionen bruger denne betjeningsvejledning SCV 3 til det Aktive redskabsstyringssystem. Maskinføreren kan vælge at bruge SCV 1, hvis det foretrækkes.

1. Sæt en styringslinje op på skærmen.

Implement Steer Main	
Implement Steering Status	SCV 1 (A) OK
Track Error (in)	0
Wheel Angle	-1823
Line Sensitivity Tracking	3000
Line Sensitivity Accumulated	300
Tractor Follow Off	

PC22111—UN—04FEB16

A—Status

2. Bekræft at Programkontrolenhed 1100 viser status OK (A).
(jf. Fejlfinding, hvis status ikke er OK.)

BEMÆRK: SCV kan ikke ændres til auto-tilstand, når maskinen står i parkering.

Auto-tilstand kræver en hastighed på 0,8 km/h (0.5 mph) eller mere for automatisk at aktivere redskabets hydraulik.

3. Tag maskinen ud af parkering.

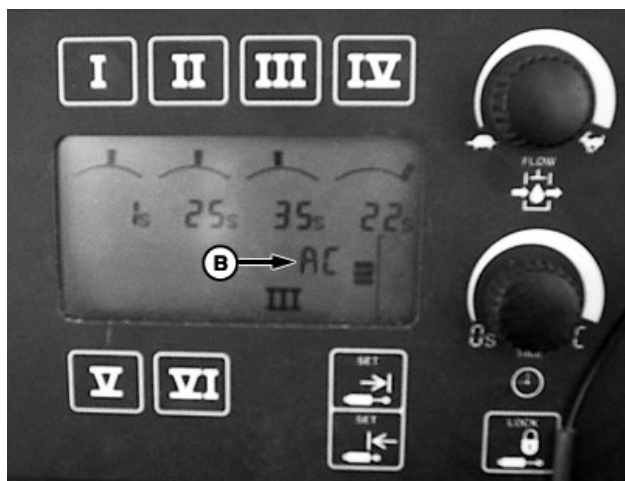
BEMÆRK: Efterlad SCV 3 i spærreposition efter hver passering.



A—Styreventilgreb

PC18220—UN—05DEC13

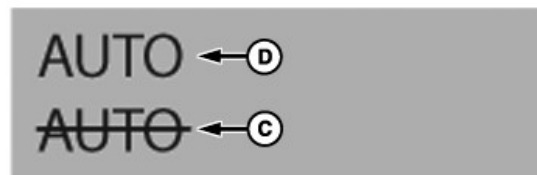
4. Flyt betjeningshåndtaget til fjernstyreventilen i den fremadrettede spærreposition for at aktivere redskabets automatiske tilstand.



B—AC-modus

PC18234—UN—11DEC13

- Hvis maskinen betjenes vha. en TouchSet™-skærm, skal det bekræftes, at EC ændres til AC (B).



PC22235—UN—01MAR16

C—Auto-tilstand FRA
D—Auto-tilstand TIL

- Hvis maskinen betjenes vha. en CommandCenter™, skal det bekræftes, at auto-tilstand er FRA (C) ændres til auto-tilstand TIL (D).

VIGTIGT: Hvis kravet til tilkobling er Kun AutoTrac™, begynder aktiv redskabsstyring at anskaffe linjen omgående, efter AutoTrac™-genaktiveringskontakten (E) er valgt. Med redskaber, der benytter et styresystem for plovjern, begynder bevægelsen, selvom redskabet ikke er i berøring med jorden.

5. Vælg genaktiveringskontakten for at aktivere AutoTrac™ og Aktiv redskabsstyring samtidigt. Maskine og redskab styrer mod styringslinjen.

BEMÆRK: Aktiv redskabsstyring arbejder i bak i 45 sekunder. Efter 45 sekunder vil AutoTrac™ og aktiv redskabsstyring frakoble.

AL70325,000037E-74-22MAR18

Justering af følsomhedsindstillinger

A	Track Error (in)	0
B	Wheel Angle	0
C	Line Sensitivity Tracking	500
D	Line Sensitivity Accumulated	125
E	Wheel Angle Sensitivity	2500

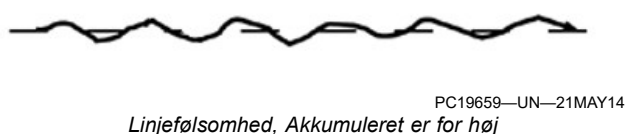
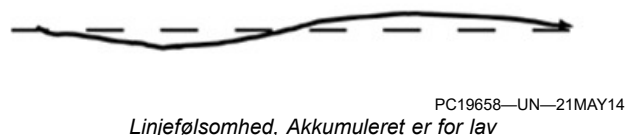
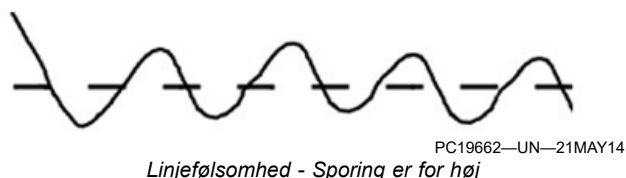
PC19794—UN—11AUG14

PC19795—UN—25JUL14



PC19661—UN—21MAY14

Linjefølsomhed - Sporing er for lav



- A—Sporfejl
B—Hjulvinkel
C—Linjefølsomhed, Sporing
D—Linjefølsomhed, Akkumuleret
E—Hjulvinkels følsomhed
F—Ønsket spor—Brudt linje
G—Faktisk spor—Ubrudt linje

Med AutoTrac™ og Aktiv redskabsstyring tilkoblet justeres følsomhedsindstillingerne til optimal præstation.

BEMÆRK: Hvis det er nødvendigt med justeringer under markarbejdet, jf. afsnittet *Tuning og justering*.

Sporfejl (Afstand) (A): Den afstand redskabet er afsporet fra den aktuelle styringslinje. Et korrekt balanceret redskab har positive og negative afsporingssfejl på hver side af 0.

Hjulvinkel (Redskab) (B): Hjulbevægelsens korrigeringsmængde for at holde afsporingssfejl på 0. Hjulvinklen vil være positiv og negativ på hver side af 0. En hjulvinkel konstant på den ene eller den anden side indikerer, at systemet styrer den ene vej for at forskyde maskinen. Hvis der arbejdes i Lige spor-modus, kan dette indikere arbejde på en skråning. På flad grund kan dette indikere en forkert midterkalibrering eller dårlig redskabsbalance.

Linjefølsomhed - Sporing (C): Påvirker kun linjeanskaffelsens præstation. Afgør hvor hurtigt eller aggressivt redskabet styrer mod styringslinjen.

Omfanget er 10–10000 med en typisk indstilling på 1500–5000. Standard indstilling er 3000. En øget værdi forøger styringens aggressivitet.

Linjefølsomhed, Akkumuleret (D): Påvirker kun præstationen på linjen. Afgør hvor hurtigt systemet

reagerer på fejl under afsporing på bakker og skråninger.

Omfanget er 10–10000 med en typisk indstilling på 150–500. Standard indstilling er 300. Øget indstilling forøger reaktionshastigheden under afsporingstilstande.

Indstil værdien til 1/4 af linjefølsomhedens sporingssværdi, og justér derefter til den foretrukne indstilling.

Hjulvinkels følsomhed (E): Afgør hvor aggressivt systemet reagerer på fejl i den kommanderede styringsvinkel.

Højere værdier vil det få systemet til at reagere mere aggressivt på fejl. Hjulvinkels følsomhedssværdier ligger i omfanget 10–9999. Typiske indstillinger for hjulvinkels følsomhed:

- Lille cylinder = 500
- Stor cylinder = 5000

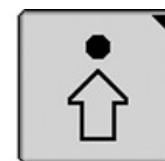
RW00482,00002FD-74-11AUG14

Deaktivering af Aktiv redskabsstyring

⚠ FORSIGTIG: Brug aldrig Aktiv redskabsstyring på offentlig vej.

For at undgå alvorlig tilskadekomst skal Aktiv redskabsstyring deaktiveres ved at fjerne SCV-kontrollen inden kørsel på offentlig vej.

Deaktiver Aktiv redskabsstyring ved at fjerne SCV-kontrollen.



Opsætningsfunktionstast

PC12961—UN—13APR15

1. Vælg funktionstasten Opsætning



Kontrolvalg-tast

PC17972—UN—07NOV13

2. Vælg knappen Kontrolvalg

Control Selection	
SCV1 Control Type	
Off	(A) 
SCV3 Control Type	
Off	(B) 
Back	

PC18270—UN—02JAN14

SCV-kontrolvalg

A—Rullemenuen SCV 1 kontroltype
B—SCV 3 Rullemenu for kontroltype

3. Vælg Fra fra rullemenuerne (A) og (B).

RW00482,00003A7-74-15MAR18

Optimer aktiv redskabsstyring

Optimer AutoTrac™-ydeevne for maskinen

Optimer maskinens AutoTrac™-ydeevne, før redskabet tilsluttes. Optimering af AutoTrac™ reducerer potentiel modstand mellem maskine og redskab, der resulterer i forringet præstation af den aktive redskabsstyring.



Menu-tast

PC8663—UN—29APR15

1. Vælg Menu-knappen.



GreenStar™-tast

PC12685—UN—29APR15

2. Vælg GreenStar™-tasten.



Styring-funktionstast

PC21148—UN—11MAY15

3. Vælg funktionstasten Styring.



Styringsindstillinger-fane

PC11948—UN—30JUN09

4. Vælg fanen Styringsindstillinger.



AutoTrac™ Avancerede indstillinger-tast

PC21902—UN—03DEC15

5. Vælg knappen AutoTrac™ Avancerede indstillinger.



Næste side-tast

PC22285—UN—16MAR16

6. Vælg knappen Næste side (side 2).

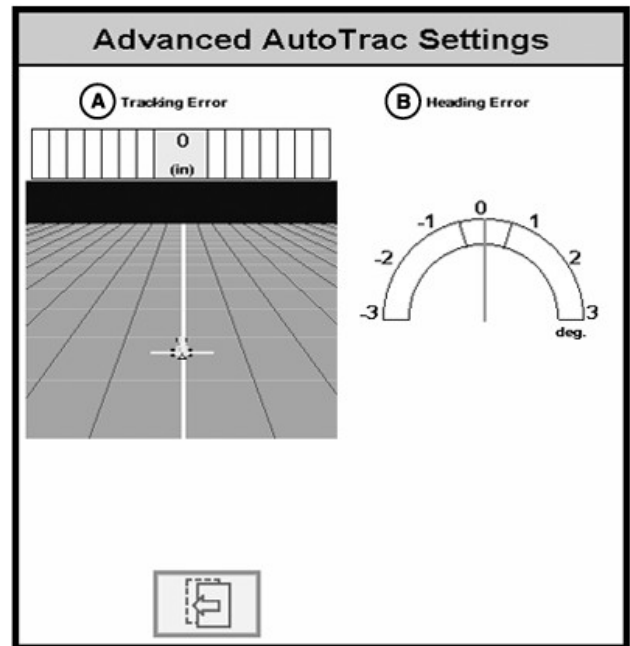
AutoTrac er et varemærke tilhørende Deere & Company
GreenStar er et varemærke tilhørende Deere & Company



Knappen Præstationsmonitor

PC22286—UN—16MAR16

7. Vælg Præstationsmonitor-tasten.
8. Opnå linje og drev i 30 sekunder.

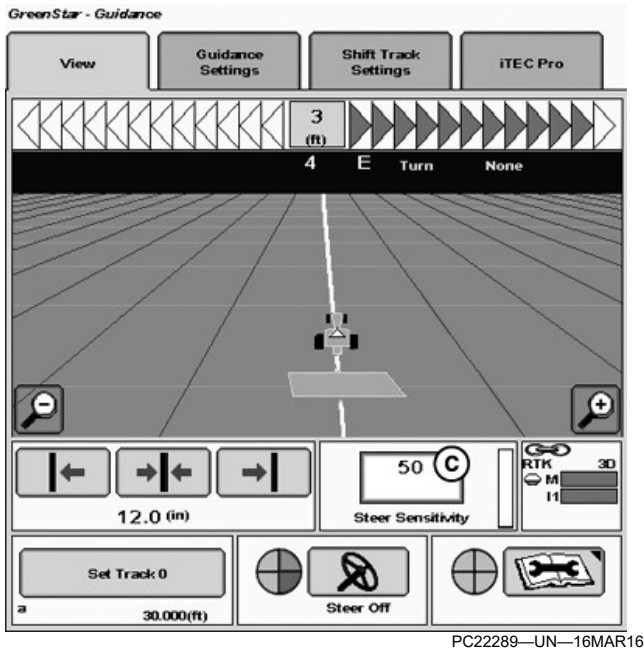


PC22287—UN—16MAR16

A—Sporingsfejl
B—Retningsfejl

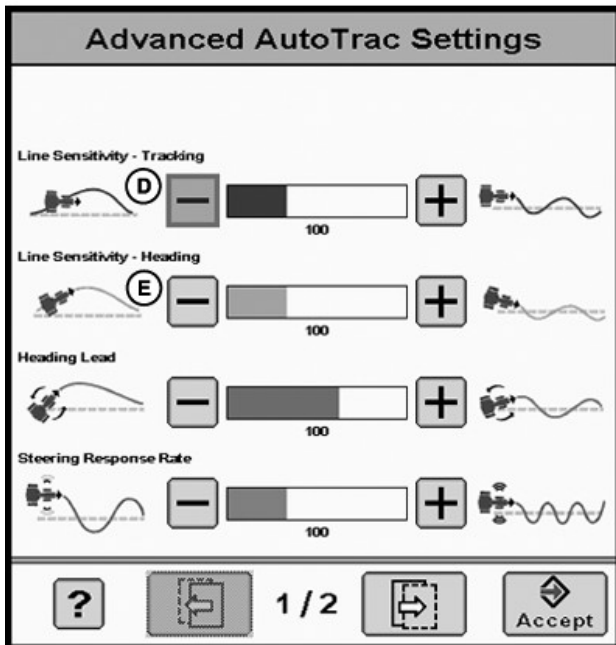
BEMÆRK: Værdier tættest på nul fejl foretrækkes og angiver bedre systempræstation.

9. Brug de to diagrammer til at overvåge sporingsfejl (A) og retningsfejl (B) i 30 sekunder.



C—Styringsfølsomhed

BEMÆRK: Juster styringsfølsomhed (C) til foretrukket præstation, før justering af linjefølsomhedens sporings- og retningsindstillinger.



D—Juster linjefølsomhed – sporing
E—Juster linjefølsomhed – retning

BEMÆRK: Juster linjefølsomhed – sporing (D) for sporingsfejl.
Juster linjefølsomhed – retning (E) for retningsfejl.

10. Juster indstillinger, indtil foretrukket præstation

opnåes. GPS-signalets nøjagtighed og maskinens tilstand påvirker den samlede ydeevne.

RW00482,00005B1-74-15MAR18

Optimer aktiv redskabsstyring

Til optimering af styringslinjesporing anvendes modtagere til realtids kinematik (RTK) på både maskine og redskab. Når modtagerne er konfigureret, deaktiveres fællessignalet, så hver modtager bruger sit eget RTK-signal til at spore styringslinjerne.



Menu-tast

PC8663—UN—29APR15

1. Vælg Menu-knappen.



Programkontrolenhed 1100-tast

PC14926—UN—27APR12

2. Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.



Programkontrolenheds Hoved-funktionstast

PC13072—UN—16NOV10

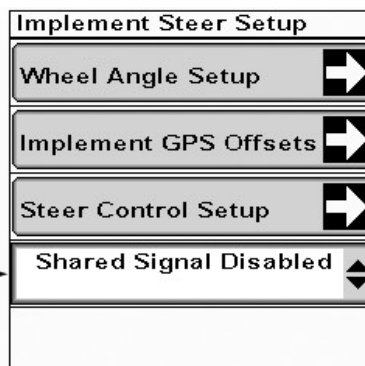
3. Vælg funktionstasten Programkontrolenheds Hoved



Opsætning af redskabsstyring-tast

PC17968—UN—07NOV13

4. Vælg knappen Opsætning af redskabsstyring.



PC22590—UN—03MAY16

A—Rullemenuen Delt signal

5. Vælg Delt signal deaktiveret fra rullemenuen (A).

RW00482,000068A-74-08MAR18

Frakobling af aktiv redskabsstyring

Frakobling af det aktive redskabsstyringssystem

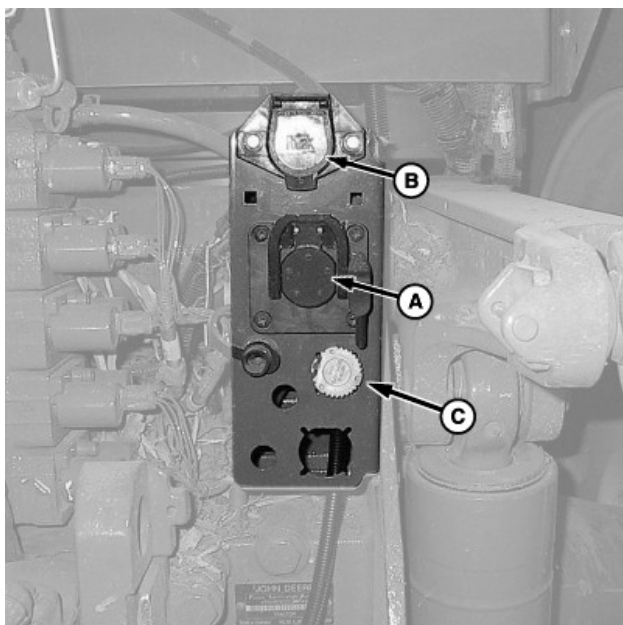
BEMÆRK: Hvis der forekommer et elektronisk svigt, kan hydraulikkontrollen stilles til at fungere i normal, manuel modus.

Hvis der køres med en ekstern ventil, er funktion ikke mulig i tilfælde af et elektronisk svigt.

Uden den elektroniske kontrolenhed er justeringer til den automatiske redskabsstyring ikke mulig.

Frakoblingsprocedure ved udskiftning af maskine eller redskab:

1. SLUK for maskinen, aktivér parkeringsbremsen, og tag nøglen ud.



PC13526—UN—03MAY11

Traktor set bagfra

A—ISO-konnektor
B—Lygtekonnektor
C—9-bens ledningsbunt til feedback

2. Frakobl redskabets modtagerledningsbunt ved den 9-bens ISO konnektor (A).
3. Frakobl konstanteffektens ledningsbunt (ledningsbunt ikke vist).

BEMÆRK: Når dette er gjort, vil maskinens SCV-styreenhed vende tilbage til manuel funktion.

4. Frakobl det 9-bens ledningsbunt til feedback (C).
5. Frakobl lygtekonnektoren (B) og alle andre redskabstilslutninger i forbindelse med udstyrets frigørelse fra maskinen.

Frakoblingsprocedure ved elektronisk svigt:

1. Deaktivering af Aktiv redskabsstyring.

(Se Deaktivering af Aktiv redskabsstyring.)

2. Sluk/tænd for strømmen til maskinen.

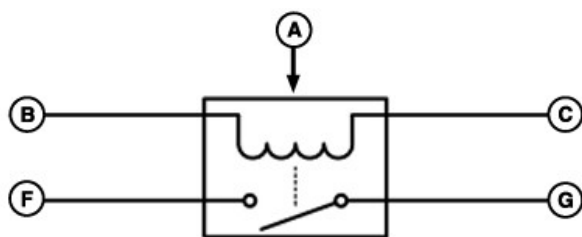
Frakoblingsprocedure ved permanent fjernelse:

1. SLUK for maskinen, aktivér parkeringsbremsen, og tag nøglen ud.
2. Frakobl Programkontrolenhed 1100 fra ISO konnektorens bagside.
3. Fjern Programkontrolenhed 1100 og komponenter ifølge procedurer i instruktionerne i Installation af Aktiv redskabsstyring.

RW00482,000025B-74-08MAR18

Tredjepartsinstallation

Drivanordning til lav side



PC21178—UN—18MAY15

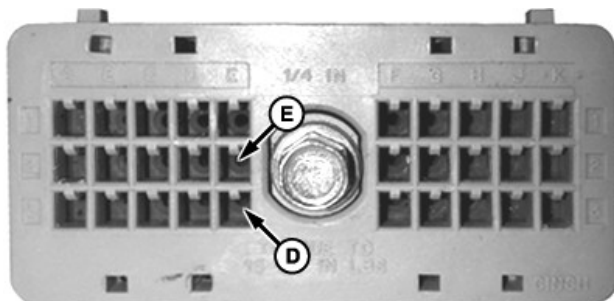
A—1 A (Maks.) Relæ
B—Lavstrømsforsyning
C—Jord (E3 eller E2)
F—Stærkstrømsforsyning
G—Elektronisk enhed

VIGTIGT: Undgå at beskadige Programkontrolenhed 1100 ved at bruge en relæspole (A) med nominel belastning på 1 A eller mindre, eller som ikke overstiger 12 V.

BEMÆRK: Det nødvendige relæ beregnet til drivanordning til lavside følger ikke med Programkontrolenhed 1100.

Anvendelser med drivanordning til lavside:

- Redskaber udstyret med elektroniske bremser, der låser og udløser styrehjul under vendinger.
- Redskaber med hydrauliske styresystemer, der benytter elektroniske værdier, som tillader styrecylindere at flyde under vendinger.



PC21147—UN—15MAY15

D—E3
E—E2

Tilslut relæet til en 5-12 V DC lavstrømsforsyning (B) og jord (C) til ben E3 (D) eller E2 (E) på stikket til Programkontrolenhed 1100.

Hvis der bruges Fjernstyreventil (SCV) 1, skal ben E3 bruges. Hvis der bruges SCV 3, skal ben E2 bruges.

Ben E3 eller E2 på drivanordning på lav side lukker (jord) og holder, mens AutoTrac™ er aktiv. Drivenhed på lav side udløses (åbnes), når AutoTrac™ er inaktiv.

AE77568,0000123-74-08MAR18

Fejlsøgning

Satellitinformation

Aktiv redskabsstyring afhænger af distributionen af de satellitter, der sender GPS-signaler. PDOP (Position Dilution of Precision) (udvandet positionspræcision) er en indikator for GPS-satellitdækningen hos modtageren. En lavere PDOP-værdi indikerer en bedre satellitdækning til beregning af både vandret og lodret position.

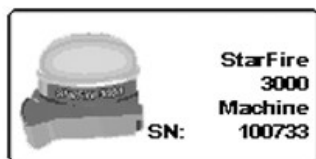
Inden tuning eller justering af Aktiv redskabsstyrings følsomhedsværdier, skal det bekræftes, at PDOP-værdien ligger under 2,5. Følsomhedsværdier, der er indstillet, mens PDOP-værdien ligger over 2,5, er upræcise og skal omjusteres.



Menu-tast

PC8663—UN—29APR15

1. Vælg Menu-knappen.



StarFire™-tast

PC13006—UN—05NOV14

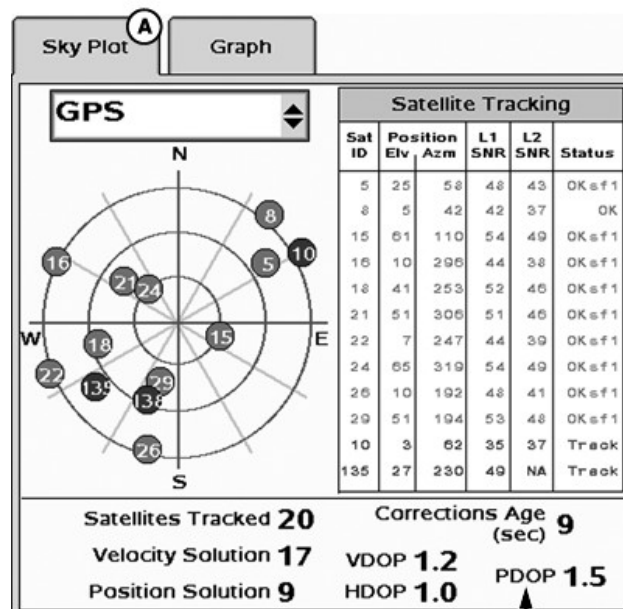
2. Vælg StarFire™-tasten.



Satellitinformation-funktionsknap

PC13048—UN—10NOV10

3. Vælg funktionstasten Satellitinformation.



PC24075—UN—10APR17

A—Himmelplot-fane
B—PDOP

4. Vælg fanen Himmelplot

5. Kontrollér, at PDOP (B) er under 2,5.

RW00482,000068C-74-08MAR18

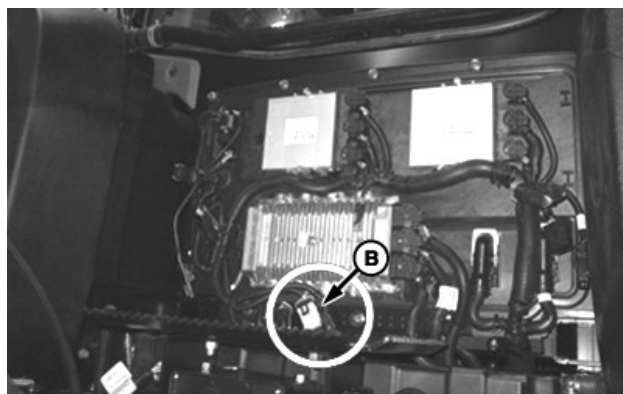
Nulstilling af UCC2 Tildelingskontroller

VIGTIGT: Tilslut ikke UCC2 Tildelingskontroller, mens maskinen er TÆNDT. Tilslutning mens maskinen er tændt kan medføre kommunikationsfejl i CAN-bussen og generere fejl i hydraulikstyreenheden.

1. SLUK maskinen.



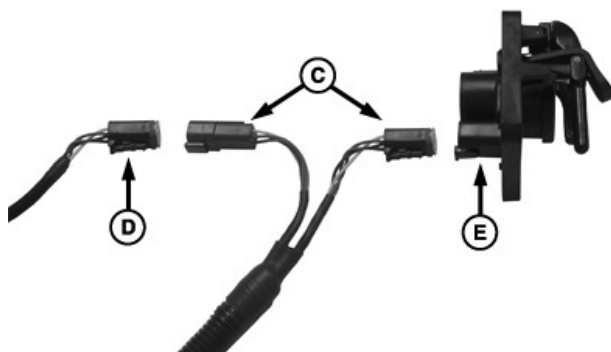
PC22232—UN—29FEB16



PC22233—UN—29FEB16

A—Stik til konstantstrøm
B—Brottilslutning

2. Frakobl konnektoren til konstantstrøm (A) og konnektoren til ekstraudstyr (B).



PC22234—UN—29FEB16

C—CAN-bus T-stik
D—4-bens CAN-busstik
E—ISO-redskabsstik

3. Frakobl CAN-bus T-konnektorerne (C), og tilslut 4 bens CAN-buskonnektoren (D) direkte til ISO-redskabskonnektoren (E).

4. Start maskinen. Når alle systemer starter op, skal du gennemgå og rette alle maskinens fejlsøgningskoder og dernæst slukke maskinen.
5. Tilskut den konstante strøm og brotilslutningerne igen.
6. Tilslut atter CAN-bus T-stikken mellem 4-bensstikket og ISO redskabsstikket

RW00482,00005B8-74-24NOV20

Nulstilling af indstillinger til Programkontrolenhed 1100

BEMÆRK: Hvis problemer i systemet ikke kan korrigeres ved at ændre indstillinger, skal Programkontrolenhed 1100 gendannes til standardindstillinger og Opsætning af system skal gennemføres.



Menu-tast

PC8663—UN—29APR15

1. Vælg Menu-knappen.



Programkontrolenhed 1100-tast

PC14926—UN—27APR12

2. Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.



Programkontrolenheds Hoved-funktionstast

PC13072—UN—16NOV10

3. Vælg funktionstasten Programkontrolenheds Hoved



Knappen Versionsoplysninger

PC18216—UN—05DEC13

4. Vælg knappen Versionsoplysninger.



Knappen Fabriksindstillinger

PC19932—UN—19AUG14

5. Vælg knappen Fabriksindstillinger.



PC19933—UN—19AUG14

Knappen Nulstil alle

6. Vælg knappen Nulstil alle.

AE77568,0000121-74-26SEP17

Systemstatus



Menu-tast

PC8663—UN—29APR15

1. Vælg Menu-knappen.



Programkontrolenhed 1100-tast

PC14926—UN—27APR12

2. Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.



Programkontrolenheds Hoved-funktionstast

PC13072—UN—16NOV10

3. Vælg funktionstasten Programkontrolenheds Hoved



Redskabsstyring, Hoved-tast

PC18007—UN—07NOV13

4. Vælg starknappen for Redskabsstyring.

Implement Steer Main	
Implement Steering	SCV 1
Status (A)	No GPS
Track Error (in)	0
Wheel Angle	-1823
Line Sensitivity	3000
Tracking	
Line Sensitivity	300
Accumulated	
Tractor Follow Off	

Placering af statuskode

PC13527—UN—03MAY11

A—Statuskode

5. Bekræft statuskode (A).

Statuskode	Beskrivelse	Løsning
Ikke aktiveret	Det ønskede program er ikke aktiveret på styreenheden.	Anskaf aktiveringskode for funktionen.
Ingen GPS	Ingen GPS-korrektion tilgængelig.	Sørg for, at StarFire™-modtagere på reskab og maskine er tilsluttet og fungerer korrekt.
Sluk/tænd for strøm	Kontrolenhed skal genstartes for at kommunikere med ny funktion.	SLUK for maskinen, vent indtil skærmen slukkes, og genstart derefter maskinen.
Ingen RTK	Ingen realtids kinematik-korrektion (RTK) observeret på den valgte modtager, eller RTK er ikke p.t. til rådighed.	Aktivér RTK på redskabets modtager og (eller) maskinens modtager.
Opdatér GPS SW	Indlæst software er ikke kompatibel.	Opdater softwaren på StarFire™-modtagere til den nyeste version.
Maskinens SCV er ikke i auto	SCV-kontrol ikke spærret til at tilkoble Aktiv redskabsstyring.	Spær SCV for at tilkoble Aktiv redskabsstyring. For en ekstern ventil, spær det tilføjede SCV-betjeningshåndtag.
OK	Aktiv redskabsstyring er klar til at køre eller kører uden fejl. Fejl er sandsynligvis uafhængige af den aktive redskabsstyrings kontrolsystem.	Systemet fungerer korrekt.
Redskab op	Redskabet er hævet, eller der er fejl på redskabets højdekontakt.	Sørg for at betingelserne for tilkobling er korrekte.

StarFire er et varemærke tilhørende Deere & Company

Symptom

Problem

Løsning

Skærmen kan ikke læses, når den er tilsluttet til maskinen.

Der er ingen kommunikation med redskabets styreenhed.

Slå strømmen FRA, efterse forbindelserne, og slå strømmen TIL for at genstarte systemet.

Rengør og tilslut 4-bens DEUTSCH®-konnektoren bag på ISO-redskabskonnektoren på maskinen.

DEUTSCH er et varemærke tilhørende Deutsch Co.

Symptom

Problem

Løsning

Bekræft tilslutningen forrest på redskabet.

- Vælg funktionstasten Opsætning af programkontrolenhed.

RW00482,0000689-74-13MAR18

Indgangs-/udgangsspændinger (I/O)



Menu-tast

PC8663—UN—29APR15

- Vælg Menu-knappen.



Programkontrolenhed 1100-tast

PC14926—UN—27APR12

- Vælg knappen Programkontrolenhed 1100.



Opsætningsfunktionstast

PC12961—UN—13APR15



I/O spændingstast

PC21345—UN—09JUL15

- Vælg knappen I/O-spændinger

I/O Voltages	
Analog In 1(Pin G2)	0.03
Analog In 2(Pin K2)	0.02
Analog In 1(Pin H1)	0.05
Analog In 2(Pin J1)	0.05
5 Volt Out(Pin J3)	4.91
Sense Volt(Pin E1)	0.08
Digital In 1(Pin G1)	1
Digital In 2(Pin K1)	1
Back	

I/O spændinger

PC19689—UN—12JUN14

- Bekræft I/O-spændinger.

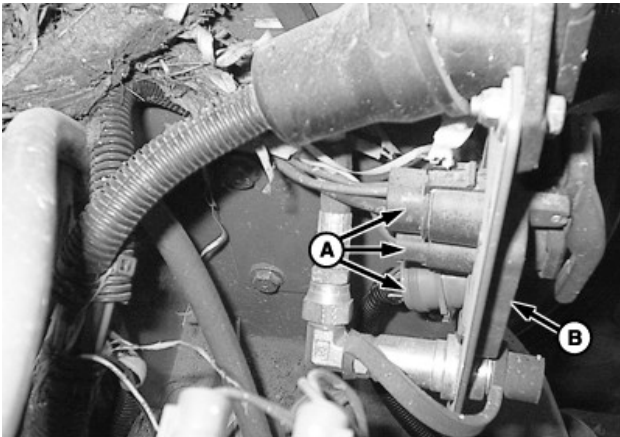
I/O spændinger-side		Systemdefinitioner	
Beskrivelse	Aflæsning	Integreret	Ekstern ventil
Analog ind 1 (Ben G2)	Hjulvinkelsensors spændingaflæsning SCV 1 = 0–5 V, 2,5 V = Neutral	Aktuel spændingsaflæsning på hjulvinkelsensor når den er tilsluttet SCV 1 på ledningsbundet til redskabsfeedback.	
Analog ind ben 2 (Ben K2)	Hjulvinkelsensors spændingaflæsning SCV 3 = 0–5 V, 2,5 V = Neutral	Aktuel spændingsaflæsning på hjulvinkelsensor, når den er tilsluttet SCV 3 på ledningsbundet til redskabsfeedback.	
Analog ud ben 1 (Ben H1)	Kommanderet SCV 1 spændingsværdi 0-5 V, 2,5 V = neutral	Når den er indstillet til SCV 1, er dette spændingen kommanderet til hydraulikkontrolenheden eller aktuel kommanderet spænding for den respektive SCV, hvis ikke i automatisk modus.	Når den er indstillet til SCV 1, er dette spændingsaflæsningen for det eksterne SCV-greb. Ca. 2,8 V er neutral. Hvis spændingen er tæt på 0 V og (eller) ikke skifter med bevægelse af fjernmonteret elektronisk SCV-betjeningshåndtag, så sørg for at den eksterne ventil er tilsluttet, og lyset er tændt.
Analog ud ben 2 (Ben J1)	Kommanderet SCV 3 spændingsværdi 0-5 V, 2,5 V = neutral	Når den er indstillet til SCV 3, er dette spændingen kommanderet til hydraulikkontrolenheden eller aktuel kommanderet spænding for den respektive SCV, hvis ikke i automatisk modus.	Ikke tilgængelig med ekstern ventil.

Fejlsøgning

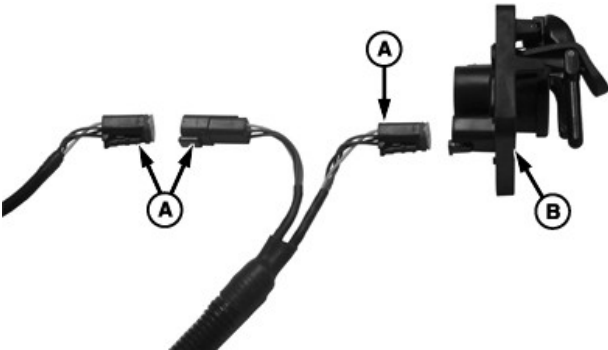
5 volt ud	Forsynet spænding 0–5 V til system	Spændingsforsyning til system bør vise tæt på 5 V.	
Sensorvolt	Sensorspændingen 0-5 V med redskabets tilslutning af feedbackledningsbundet er 5 V, traktor-SCV er 0 V og skifter på kommando	Spænding fra hydraulikstyreenhedssystemet bør vise 5 V.	I hvile og i spærring er spænding tæt på 0 V. Ved manuel kommando skifter værdier iht. grebbebevægelse.
Digital ind 1 (Ben G1)	Ekstern ventils fjernmonteret elektronisk SCV-kontrolgreb, 0 = ingen kommando, 1 = kommando	Ikke tilgængelig.	Værdi anvendes til ekstern ventil SCV 1 og viser 0 i hvile og skifter til 1 ved bevægelse.
Digital ind 2 (Ben K1)	Værdi viser 1		Ikke tilgængelig med ekstern ventil.
Linjeantal	Ikke tilgængelig med aktiv redskabsstyring.		

AL70325,0000384-74-22MAR18

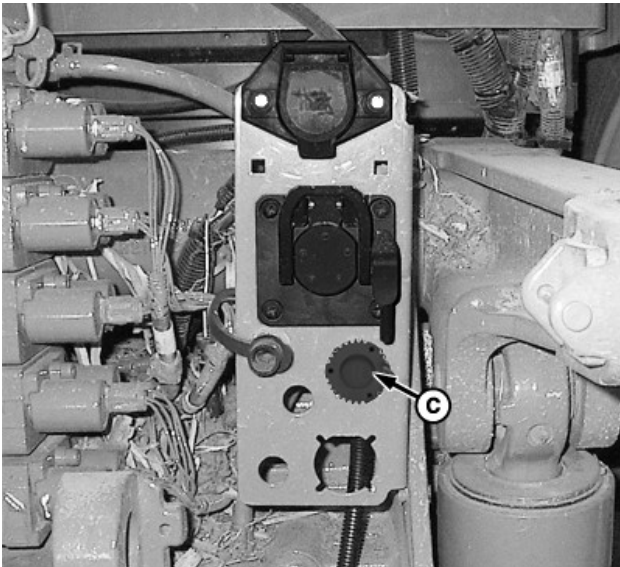
Maskinkonfiguration



PC19673—UN—28MAY14



PC19672—UN—27MAY14



PC19674—UN—28MAY14

A—Konnektorer på maskinside
B—ISO-konnektor
C—Konnektor til feedbacksensor

Symptom

Problem

Løsning

Symptom	Problem	Løsning
Redskab vises ikke eller kan ikke benyttes.	Snavsede eller løse konnektorer (A) på ISO-konnektorens (B) maskinside.	Rens konnektorer, og tilslut tæt igen.
	GreenStar™-ledningsbundt er tilsluttet forkert.	Sluk for maskine og system, frakobl ledningsbundt, rens og installér korrekt.
	Elektrisk kortslutning i ledningsbundt.	Efterse de elektriske ledninger for knæk, kortslutninger og skader.
	Programkontrolenhed 1100 koblet til tændt maskine og (eller) koder aktive på maskine.	SLUK maskinen, og frakobl Programkontrolenhed 1100 fuldstændigt fra systemet. (Se afsnittet Frakobling af det aktive redskabsstyringssystem.) Start maskinen og vent til displayet er fuldt opstartet. SLUK for maskinen, og tilslut Programkontrolenhed 1100 og alle ledningsbundter igen.
	Programkontrolenhed 1100 kommunikerer ikke med CAN-bussen efter nøglecyklus.	Bekræft, at Programkontrolenhed 1100 er tændt. Hvis Programkontrolenhed 1100 har konstant strøm, lukker den ikke ned og figurerer ikke på skærmen, når maskinen slås til igen.
SCV går ikke i automatisk modus.	SCV-tilbehørets konnektor er ikke tilsluttet.	Bekræft, at 9-bensstikket til SCV-tilbehøret er sat i maskinen.
AC (Automatisk kontrol) ikke vist på SCV-display (traktorer i 30 serie eller ældre).Afkrydsningsfeltet for Automatisk-modus er gråtonet og kan ikke vælges (traktorer i serie R).	Snavset eller løs konnektor til redskabs feedbacksensor (C) bag på maskine. Ældre versioner af ledningsbundt brugte en 10-bens rektangulær konnektor.	Rens konnektorer, og tilslut tæt igen.
	SCV er ikke i Spærring.	Sørg for, at SCV er i Spærrings- og ikke i Flyde-modus. Hvis SCV-betjeningshåndtaget forbliver i fremad-position, så er det i Flyde-modus.
	Forkert opsætning.	Bekræft at der er valgt korrekt kontroltype, at SCV'er er valgt i opsætning af aktiv redskabsstyring, og at der er blevet slukket og tændt for strømmen.
	SCV-valg er ikke korrekt på CommandCenter™ (R-serie).	På CommandCenter™ skal du vælge den SCV, der anvendes.
	Der er installeret inline kontraventiler på systemet.	Fjern kontraventilerne.
System styrer i én retning.		

Symptom	Problem	Løsning
	Hydraulikslangerne er ombyttet.	Skift hydraulikslangernes placering og kalibrér Maks. venstre-, Midter- og Maks. højre positioner.
	Programkontrolenhed 1100 blev tilsluttet, mens maskinen kørte, hvilket udløste fejlkoder knyttet til hydraulikkontrolenheden.	(Jf. Nulstilling af programkontrolenhed 1100 for flere oplysninger.)
Sideforskydeligt trepunktsophæng låser i én retning, når forager nås.	Redskabsrykker-modus - Rykker forbliver TIL Aktiveret.	Kør mod næste styringslinje, og vælg fortsæt AutoTrac™. Redskab anskaffer linje og begynder sporing.
		Skift Redskabsrykker-modus til Rykker forbliver TIL Deaktiveret.
	Ophængs vandring er ikke parallel med maskinens bagaksel.	Montér en redskabsfeedbacksensor og et sensorledningsbundt. Skift kontrolvalget fra Redskabsforskydning til Redskabsstyring. Kalibrér venstre, højre og midterpositioner.
Redskab styrer væk fra linje, når der trykkes på AutoTrac™ fortsættelsestast.	SCV-slanger er tilkoblet omvendt.	Byt om på slanger i SCV-udtag.
	Kalibrering af redskabsstyring var udført med højre og venstre begrænsninger ombyttet.	Udfør en ny kalibrering af redskabsstyring, når højre og venstre input er byttet rundt.
	Forkert konektor for redskabsfeedbacksensor tilsluttet hjulvinkelføleren.	Tilslut den korrekte redskabsfeedbackkonektor under hensyn til SCV valgt under indstillinger.
Maskine styrer ikke til linje.	EC vises på SCV-skærmen.	For at frembringe AC-modus skal du trykke det korrekte SCV-betjeningshåndtag ind i spærring.
Hydraulisk styring reagerer ikke så godt.	Styre-cylinder lækker væske.	Se efter utætheder. (Jf. afsnittet Service for yderligere information.)
		Reparér eller udskift cylinderen. Kontakt din John Deere-forhandler eller en anden kvalificeret serviceudbyder for assistance.
	Utilstrækkeligt hydrauliktryk på maskine.	Kontrollér maskinens hydrauliktryk. (Jf. maskinens betjeningsvejledning for at få flere oplysninger.)
		Sørg for, at hydraulikolien er ved driftstemperatur.

Symptom	Problem	Løsning
		Brug den rigtige størrelse hydraulikcylinder iht. maskintrykket.
	Udligningsventil justeret forkert.	Justér udligningsventilens patroner og udfør tærskel-kalibrering.
	Dårlig eller forkert tilslutning af hydraulikslanger.	Kontrollér slangens O-ringe, tilslut korrekt og stram forbindelser.
	Ventil er frossen.	Kør hydraulikcylindrene manuelt, helt til højre og venstre. Hvis tilstanden gentages, kan olien være forurenet og forårsage tilstopning, eller SCV kan have brug for en pendulklap til at forhindre den i at gå i Afslæmningsmodus under forhold med lavt flow.
	Indstillinger for Aktiv redskabsstyring er forkerte.	Bekræft systemets jævne bevægelse via test af udstræk og indtræk, og justér følsomhederne og tærsklerne derefter.
Aktiv redskabsstyring tilkobles ikke.	Status for redskabsstyring viser ikke OK.	Se systemstatustabellen i Fejlfinding.
	Programkontrolenhed 1100 blev tilsluttet, mens maskinen kørte, hvilket udløste fejlkoder knyttet til hydraulikkontrolenheden.	1. SLUK maskinen. 2. Frakobl Programkontrolenhed 1100, ledningsbundet til konstant strøm og tilbehørskonnetoren fra det eksterne bagpanel i førerhuset. 3. Frakobl CAN-bus T-konnetorer, og tilslut 4-benskonnetoren direkte til ISO redskabskonnetoren. 4. Start maskinen. SLUK maskinen, når alle systemer er startet op. 5. Tilslut Programkontrolenhed 1100, det konstante strømledningsbundet og tilbehørskonnetoren igen. 6. Tilslut atter CAN bus T-konnetorerne mellem 4-benskonnetor og ISO redskabskonnetor.

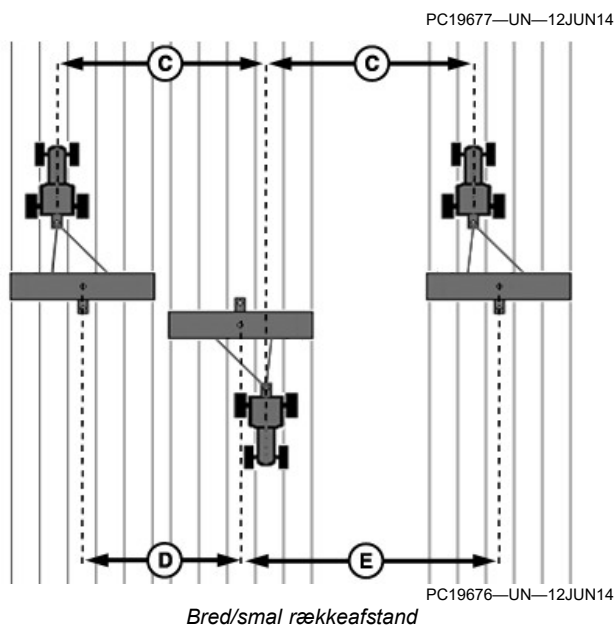
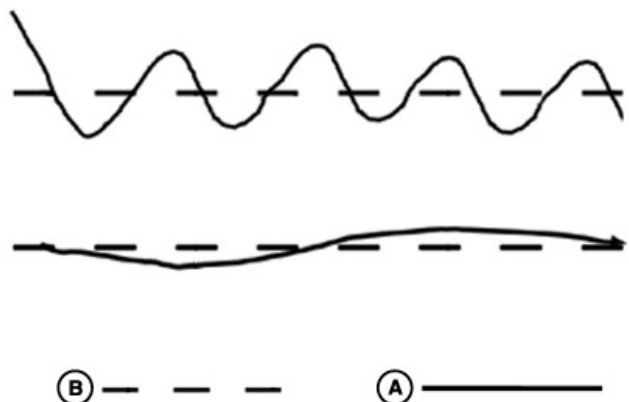
AL70325,0000380-74-22MAR18

Ekstern ventil

Symptom	Problem	Løsning
Ekstern ventil reagerer ikke.	SCV 3 valgt under Opsætning af system.	Kontrollér, at den korrekte funktionsmodus er valgt for SCV 1.

Symptom	Problem	Løsning
Opsætning af ekstern ventil vises ikke.	Maskinsidens redskabsfeedbacksensor bag på maskinen til integreret SCV-kontrol er tilsluttet. Ældre versioner af ledningsbundet brugte en 10-bens rektangulær konektor.	Afbryd konektor til maskinsidens redskabsfeedbacksensor.
	Ekstern ventils ledningsbundet frakoblet.	Tilslut den eksterne ventils ledningsbundet. LED på ekstern ventil bør lyse.
	Den monterede eksterne ventil er ikke kompatibel med design på maskines hydrauliksystem. Design er med henholdsvis åbent og lukket center.	Bekræft, at partsnummer for den monterede ventil på redskab er kompatibel med design af maskines hydrauliksystem. (Jf. Instruktioner om installation af Programkontrolenhed 1100 og Ekstern ventil eller ret henvendelse til John Deere forhandleren angående yderligere information.)
	SCV-kontrol-ledningsbundet har løse eller ingen forbindelser til programkontrolenhedens ledningsbundet.	Kontrollér tilslutninger.
	SCV-kontrols ledningsbundet er tilsluttet redskabsmodtager eller forreste forlængerledningsbundet.	Bekræft, at SCV-kontrol-ledningsbundet er tilsluttet programkontrolenhedens ledningsbundet.
LED lyset er rødt.	Inline kontraventil på pumpe slang fungerer ikke eller findes ikke.	Montér, reparér eller udskift kontraventil.
	Opbygning af modtryk i ekstern ventil.	 FORSIGTIG: Ved en bevægelse af det eksterne ventilstyregreb bevæger redskabet sig. Slang er tilkoblet omvendt og danner modtryk. Bekræft at slangerne er tilkoblet korrekt. Hvis problemet fortsætter, udføres følgende: 1. Stil hydraulikken i Flydestilling med traktoren i gang. 2. Sluk maskinen med nøglen. 3. Kør det eksterne ventilstyregreb gennem en cyklus flere gange. 4. Sluk-tænd for strømmen for at slukke det røde lys.
	Fejl i ekstern ventil.	Ret henvendelse til John Deere forhandleren.

Redskabets præstation



- A—Redskabets kørerute
- B—Ønsket styringslinje
- C—Maskines midte-til-midte med samme afstand
- D—Redskabets midte-til-midte, smal afstand
- E—Redskabets midte-til-midte, bred afstand

Symptom

S-kørsel — Redskabets kørerute fortsætter frem og tilbage over den ønskede styringslinje (B).

Problem

Markforhold.

Trækbom ikke i låst position.

Indstillinger af Linjefølsomhed - Sporing eller Linjefølsomhed - Akkumuleret er ikke optimeret.

Løsning

Benyt traktorens differentialespærre, hvis udstyret hermed.

Lås trækbom i position.

(Jf. Justering af følsomhedsindstillinger i afsnittet Betjening.)

Symptom	Problem	Løsning
Bred/Smal rækkeafstand — Parallel uregelmæssighed i rækkeafstanden mellem passeringer over hele markens længde.	Maskines midte-til-midte afstand (C) er den samme mellem passeringer. Redskabets midte-til-midte afstande (D og E) er forskellige i hver passering og giver smalle og brede rækker mellem passeringer.	1. Sørg for at Programkontrolenhed 1100, skærm og modtager har de seneste opdateringer af software. (Jf. afsnittet Service.) 2. Tænd for Terrænkompensationsmodul (TCM) og udfør kalibrering. (Jf. betjeningsvejledningen til modtageren.) 3. Kontrollér og justér maskinens ballast, dæktryk og hjulafstand. (Jf. maskinens betjeningsvejledning.)
	Redskabets midte-til-midte afstand er den samme mellem passeringer. Redskabet sporer ikke direkte bag maskinen.	1. Mål og indlæs de præcise redskabsforskydninger. (Jf. skærmmodulets betjeningsvejledning.) 2. Reparér eller udskift slidte eller beskadigede redskabskomponenter. (Jf. redskabets betjeningsvejledning.) 3. Justér trepunktsophæng. Justér maskinens slingreblokke og løfteforbindelser til de anbefalede indstillinger. (Jf. maskinens betjeningsvejledning.) 4. Mål og justér alle rækkeenheder til de er symmetriske til redskabets midterlinje. (Jf. redskabets betjeningsvejledning.)
Styringsens AB-linje er ikke på rette sted for redskabet.	Forskydninger blev ikke slettet fra skærmen fra tidligere arbejde.	Opret styringslinjen igen vha. A+ Retning. Den bedste metode er at indstille styringslinjer til den mest vigtige funktion. Benyt forskydninger til mindre kritiske funktioner på samme mark. Slet alle skift/forskydninger når marken forlades. (Jf. skærmmodulets betjeningsvejledning for information om oprettelse af styringslinje.)
Uregelmæssig præstation.	PDOP-værdien (Position Dilution of Precision) (udvandet positionspræcision) ligger over 2,5 med forhindringer mere end fem grader over højden.	Sørg for, at redskabets modtager ikke ligger i skyggen af forhindringer eller maskinens førerkabine i alle kørselsretninger.
	Realtids kinematik-signal (RTK) er svagt eller falder til RTK-udvidet (RTK-X) differential.	Benyt basisstationen, der giver signal med klart udsyn.

Symptom	Problem	Løsning
	PDOP-værdien er over 2,5 uden forhindringer.	Vent indtil satellit-løsningen forbedres. Hvis der er foretaget indstillinger og justeringer, så registrér de oprindelige indstillingsværdier til indlæsning, når PDOP falder til under 2,5.
	Præstation bliver uregelmæssig efter foragervendinger.	Sørg for, at programkontrolenhed, skærm og modtager har de seneste opdateringer af software. (Jf. afsnittet Service.)
	Styringens sporingsfejl-værdi på maskinen er større end sporingsfejl på Aktiv redskabsstyring på redskabet.	Afgør den grundliggende årsag til den høje sporingsfejl på maskinen. (Jf. skærmmodulets betjeningsvejledning.)
Styringssystemet reagerer ikke, men status viser OK.	SCV-tærskel er sat for lavt.	Udfør kalibrering af SCV-tærskel.

RW00482.0000305-74-11SEP14

Modtager



PC13798—UN—02JUN11

Advarsel om modtagerpræcision

Advarsel om modtagerpræcision

Tilslut den modtager, der har det største præcisionsniveau, til den primære maskine (køretøj) for at opnå bedre præstation til de følgende anvendelser:

Symptom	Problem	Løsning
---------	---------	---------

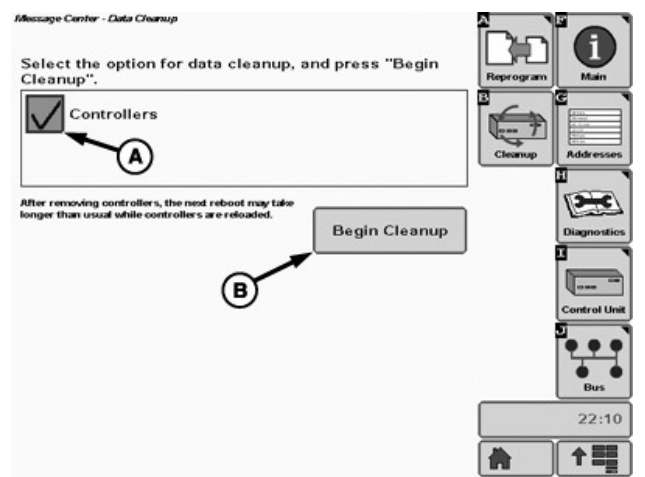
Symptom	Problem	Løsning
Advarsel om modtagerpræcision vises.	Korrektionssignalet er kraftigere på redskabets modtager.	Fællessignal benytter automatisk maskinens korrektionssignal. Installér modtager med et kraftigere korrektionssignal på maskinen. Præcisionsadvarslen deaktiverer ikke fællessignalet.
Ikke i stand til at benytte fællessignal, mens maskinen er i bevægelse.	Problem med software.	Sørg for, at programkontrolenhed, skærm og modtager har de seneste opdateringer af software. (Jf. afsnittet Service.)
	iGrade™ funktion er aktiv.	Indstil SCV1 eller SCV3 kontroltype til redskabsstyring og sørg for, at ingen kontroltype er indstillet til iGrade™.
	Begge modtagere benytter realtids kinematik (RTK) og RTK er slået TIL.	Slå RTK FRA på redskabets modtager. (Jf. betjeningsvejledningen til StarFire™ modtager.)
	For/bag-værdierne for redskabets modtager er ikke indstillet til nul.	Indstil redskabets for/bag-værdier til nul.
Modtagere er ikke sammenkædet med fællessignal.	Fællessignal deaktiveres på siden for opsætning af redskabsstyring.	1. Vælg menu-tast. 2. Vælg programkontrolenhed-tast. 3. Vælg programkontrolenheds hoved-funktionstast. 4. Vælg opsætning af redskabsstyring-tast. 5. Vælg fællessignal aktiveret fra rullemenu.

AL70325,000037B-74-15MAR16

Dataoprydning

Dataoprydningsfunktionen fjerner styreenhedens grafiske VI-filer og eventuelle andre styreenhedsdata fra skærmen. Dette kan gøres i tilfælde af, at redskabets brugerflade ikke vises igen, eller hvis den ikke vises rigtigt. Denne oprydning tvinger redskabets styreenhed til at sende dens data til skærmen igen efter en genstart.

Vælg knappen Menu > knappen Meddelelsescenter > funktionstasten Omprogrammering.



PC13663CC—74—28OCT13

Dataoprydning

A—Afkrydsningsfeltet Styreenheder
B—Begynd oprydning-tast

Markér afkrydsningsfeltet (A) for de data, der skal

slettes, og vælg derefter knappen Begynd oprydning (B).

Efter en genstart vil styreenheden vise et søjlediagram på hovedmenuen, indtil brugerfladen er genindlæst.

RW00482,0000196-74-15MAR18

Oprydning på ISOBUS VT

Hvis du bruger en Generation 4-skærm, og redskabets brugerflade ikke vises eller vises forkert, skal der ryddes op på ISOBUS VT. Denne funktion rydder de cachede ISOBUS-styreenhedsobjektpuljer. Sletning af cachelageret tvinger redskabets styreenhed til at sende dens data til skærmen igen efter en genstart.



ISOBUS VT softkey

PC23372—UN—15NOV16

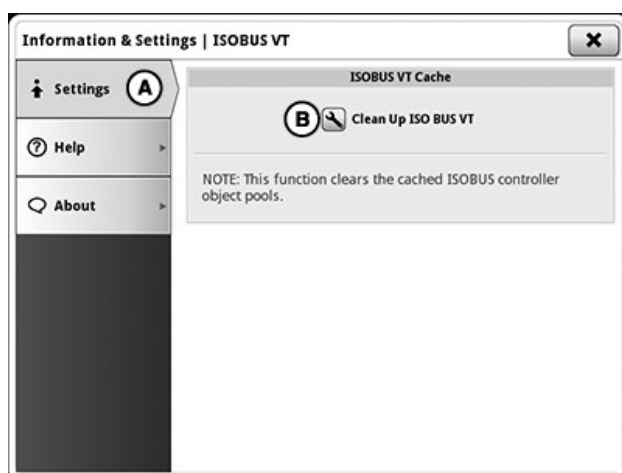
1. Vælg softkey'en ISOBUS VT.



Indstillinger-symbol

PC15305—UN—19MAR13

2. Vælg ikonet Indstillinger.



PC23373—UN—15NOV16

A—Fanen Indstillinger

B—Oprydning på ISOBUS VT-fast

3. Vælg fanen Indstillinger (A).
4. Vælg knappen Oprydning af ISOBUS VT (B).

RW00482,0000074-74-13MAR18

Vedligeholdelse

Maskine

Ret henvendelse til producenten af redskabsstyringsmodulet angående procedurer for servicering.

CF86321,0000349-74-23MAY11

Tjekliste for sæsonstart

Foruden at bruge tjeklisten inden sæsonen begynder, skal Tjekliste for sæsonstart benyttes, hvis noget af det følgende opstår:

- En anden traktor eller et andet redskab introduceres i systemet.
- En komponent i hydrauliksystemet er repareret, udskiftet eller justeret.
- EN Ag Management Solutions (AMS) komponent er udskiftet.

Checkliste for sæsonstart

- ☐ Få fat i den nyeste instruktionsbog.
(Jf. John Deere's boghandel omfattende teknisk information for flere oplysninger.)
- ☐ Opdatér software. Gå til StellarSupport.com for den nyeste software.
 - ☐ Skærm
 - ☐ Maskinens modtager
 - ☐ Redskabets modtager(e)
 - ☐ Basisstationens modtager
 - ☐ Kontrolenhed
- ☐ Aktivér funktioner på skærmen.
- ☐ Efterse ledningsbundter for slitage og skader rundt om klempunkter, hjørner, kanter og ledningsbundternes støttepunkter. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg ledningsbundtet ved konnektorer for slitage på blotlagte ledninger. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg konnektortætninger og låsemekanismer. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg konnektorben for slitage, smuds og tæring. Rengør og (eller) reparér om nødvendigt.
 - ☐ ISO-konnektor
 - ☐ Modtagere
 - ☐ Skærmmodul
- ☐ Efterse monteringers isenkram. Efterspænd om nødvendigt.
 - ☐ Skærmmodul
 - ☐ Modtagere
 - ☐ Arm
- ☐ Justér styreventils (SCV) flowmængder.
- ☐ Justér udligningsventil (om relevant).

- ☐ Kalibrér SCV-tærskler.
- ☐ Kalibrér maskines og redskabs terrænkompensationsmoduler (TCM).
- ☐ Se efter utætheder i redskabets hydraulikcylinder.

(Jf. redskabets betjeningsvejledning angående detaljerede tjeklister.)

RW00482,00005B0-74-15MAR16

Daglig tjekliste

- ☐ Justér linjefølsomhed, sporing og akkumulerede indstillinger til jordforhold.
- ☐ Efterse ledningsbundter for slitage og skader rundt om klempunkter, hjørner, kanter og ledningsbundternes støttepunkter. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg ledningsbundtet ved konnektorer for slitage på blotlagte ledninger. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Efterse monteringers isenkram. Efterspænd om nødvendigt.
 - ☐ Skærmmodul
 - ☐ Modtagere
 - ☐ Arm
- ☐ Efterse redskabsstyringsmekanisme for slitage.
- ☐ Efterse redskabs feedbackforbindelsesmekanisme for slitage.
- ☐ Se efter utætheder i redskabets hydraulikcylinder.

(Jf. redskabets betjeningsvejledning angående detaljerede tjeklister.)

RW00482,0000307-74-12JUN14

Checkliste for sæsonafslutning

- ☐ Efterse ledningsbundter for slitage og skader rundt om klempunkter, hjørner, kanter og ledningsbundternes støttepunkter. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg ledningsbundtet ved konnektorer for slitage på blotlagte ledninger. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg konnektortætninger og låsemekanismer. Reparér om nødvendigt.
- ☐ Undersøg konnektorben for slitage, smuds og tæring. Rengør og (eller) reparér om nødvendigt.
 - ☐ ISO-konnektor
 - ☐ Modtagere
 - ☐ Skærmmodul
- ☐ Efterse monteringers isenkram. Efterspænd om nødvendigt.
 - ☐ Skærmmodul

- ☐ Modtagere
- ☐ Arm
- ☐ Efterse redskabsstyringsmekanisme for slitage.
- ☐ Efterse redskabs feedbackforbindelsesmekanisme for slitage.
- ☐ Se efter utætheder i redskabets hydraulikcylinder.

(Jf. redskabets betjeningsvejledning angående detaljerede tjeklister.)

RW00482,0000308-74-02JUN14

Tilgængelig litteratur om John Deere service

Teknisk information

Der kan købes tekniske informationer hos John Deere. Dokumenterne fås i trykt udgave eller som CD-ROM.

De kan bestilles på en af følgende måder:

- John Deere Butik for Teknisk Information: **www.JohnDeere.com/TechInfoStore**
- Telefon 1-800-522-7448
- Kontakt John Deere forhandleren for yderligere information.

De tilgængelige informationer indbefatter:



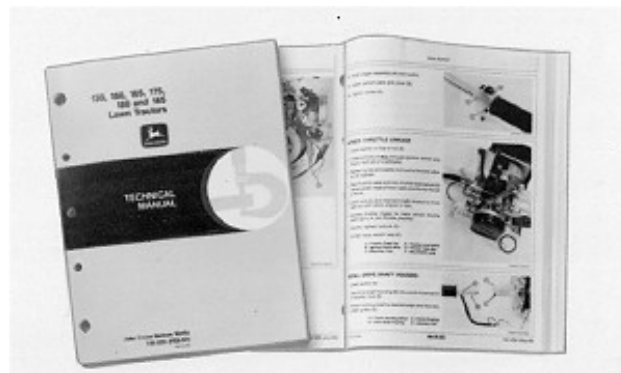
TS189—UN—17JAN89

RESERVEDELSKATALOGERNE angiver de reservedele, som er til rådighed til din maskine, og indeholder en eksplosionstegning, som kan hjælpe med at identificere de korrekte dele. Denne er også nyttig i forbindelse med montering og demontering.



TS191—UN—02DEC88

BETJENINGSVEJLEDNINGER med informationer om sikkerhed, drift, vedligeholdelse og service.



TS224—UN—17JAN89

TEKNISKE MANUALER indeholder serviceinformationer om din maskine. De indeholder specifikationer, illustrerede monterings- og demonteringsprocedurer, hydrauliske olieflowdiagrammer og ledningsdiagrammer. Til nogle produkter hører der separate manualer med informationer om reparation og fejlsøgning. Nogle komponenter såsom motorer er beskrevet i en separat komponentteknisk manual.



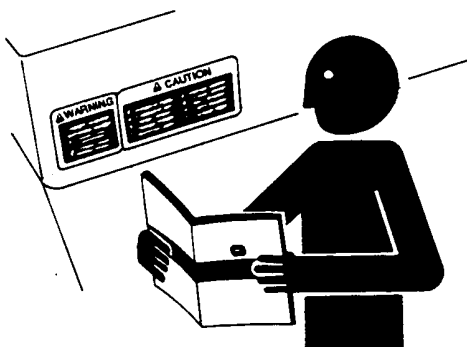
TS1663—UN—10OCT97

LÆSEPLAN FOR UDDANNELSE indbefatter fem omfattende bogserier, der beskriver grundlæggende oplysninger uafhængigt af producenten:

- "Grundlæggende viden om landbrug" afdækker landbrug og kvægavl.
- Serien "Forvaltning af landbrug" undersøger konkrete problemer og tilbyder praktiske løsninger inden for marketing, finansiering, valg og konformitet af udstyr.
- Manualerne "Grundlæggende service" viser, hvordan man reparerer og vedligeholder terrængående udstyr.
- Manualerne "Grundlæggende principper for maskindrift" beskriver maskinernes egenskaber og indstillingen af disse, hvordan maskinernes ydelse øges, samt hvordan unødvendig drift på marken undgås.
- Manualerne "Grundlæggende principper for kompakt udstyr" giver anvisninger om servicering og vedligeholdelse af udstyr op til en kraftudtagsydelse på 40.

John Deere Service holder dig i sving

John Deere er der for dig



TS201—UN—15APR13

KUNDETILFREDSHED er vigtig for John Deere.

Vores forhandlere bestræber sig på hurtigt og effektivt at levere reservedele samt yde service:

–Vedligeholdelse og reservedele til at understøtte dit udstyr.

–Skoledede serviceteknikere samt de nødvendige fejlsøgnings- og reparationsværktøjer til at udføre servicearbejde på dit udstyr.

PROCEDURE TIL PROBLEMLØSNING MED HENBLIK PÅ KUNDETILFREDSHED

Din John Deere-forhandler har til opgave at understøtte dit udstyr og at løse ethvert problem, du måtte have.

1. Hav følgende informationer parat, når du kontakter din forhandler:

–Maskinmodel og produktidentifikationsnummer

–Købsdato

–En beskrivelse af problemet

2. Tal om problemet med forhandlerens serviceansvarlige.

3. Forklar forhandlerens ansvarlige problemet og bed om hjælp, hvis problemet ikke kan løses.

4. Hvis du har et hårdnakket problem, som din forhandler ikke kan løse, bør du bede din forhandler om at kontakte John Deere for at få hjælp. Eller kontakt Ag Customer Assistance Center på 1-866-99DEERE (866-993-3373) eller send os en e-mail på www.deere.com/en_US/ag/contactus/.

DX,IBC,2-74-01MAR06

Indeks

A	
Aktiv redskabsstyring	
Anvisninger af SCV-kontroltype	60-2
Deaktivering	70A-6
Fejlsøgning	
Maskine	80-7
Statuskoder	80-4
System	80-4
Funktionsbetingelser	30-1
Funktionsprincipper	30-1
Grundliggende funktion	70A-1
Kalibrering af redskabsstyring	60-7
Komponenter	70A-1
Komponenters placering	70A-1
Kontrolsystem	40-1
Maskinkompatibilitet	30-3
Maskinservice	100-1
Monitor	40-1
Software og indstillinger	30-1
StarFire™-modtagere	40-1
Udskiftning af Sletbart programmerbart læselager (EPROM)	30-3
Aktivér aktiv redskabsstyring	30-2
Anvis SCV-kontroltyper	60-2
Anvisninger af SCV-kontroltype	60-2
B	
Betingelser ved tilkobling	70A-2
C	
CommandCenter™	40-2
Fjernstyreventilhåndtag	
Auto-modus	60-8
Konfigurer	60-8
D	
Dataoprydning	80-15
Deaktivering af Aktiv redskabsstyring	70A-6
Dobbelt udligningsventil	
Justering	60-12
Driftsbetingelser	30-1
E	
Ekstern ventil	
Justering af hydraulikflow	60-11
Maskinkompatibilitet	30-3
Elektronisk skærm, korrekt brug	05-3
F	
Fejlfinding med statuskode	80-4, 80-5
Fejlsøgning	
Indgangs-/udgangsspændinger (I/O)	80-5
Maskinkonfiguration	80-7
Statuskoder til aktiv redskabsstyring	80-4
Systemstatus	80-4
Forklaring til funktionstast	
StarFire™-modtager – fejlfinding-funktionstast	35-2
StarFire™-modtager – RTK-funktionstast	35-1
StarFire™-modtager – satellit-funktionstast	35-2
StarFire™-modtager – StarFire™-funktionstast	35-1
Forklaring til funktionstaster	
GreenStar™—Styring-funktionstast	35-1
Programkontrolenhed 1100 – Opsætning-funktionstast	35-1
Programkontrolenhed 1100 – Primær funktionstast	35-1
Forskydning for/bag	
Redskabets modtager	60-3
Frakobling af aktivt redskabsstyringssystem	75A-1
Funktionsbetingelser	30-1
Funktionsprincipper	30-1
G	
Globale linjeforskydninger	70A-3
Globale linjeforskydninger for redskabsstyring	70A-3
GPS-modtager	40-1
H	
Hjulvinkelsensor (kun redskabsstyring)	60-6
Hjulvinkelsensorer	40-3
Hydraulik	
Fjernstyreventilhåndtag	
Auto-modus	60-8
Konfigurer	60-8
Hydraulikflows dirigerings (kun redskabsstyring)	60-6
I	
iGrade™	
Brug af Aktiv redskabsstyring med iGrade™	30-3
J	
Juster fjernstyreventil (SCV)	
GreenStar™ 3 CommandCenter™	60-9
TouchSet™-skærm	60-9
Justering	
Dobbelt udligningsventil	60-12
Justeringer i marken	70A-5
K	
Kalibrer	
Terrænkompressionsmodul (TCM)	60-4
Kalibrering af Aktiv redskabsstyring	60-7
Komponenters funktion	70A-1
Komponenters placering	70A-1
Kontrolenhed	
Opgradering	30-3
Kontrolsystem	40-1
Hjulvinkelsensorer	40-3

L		StarFire™-modtager	
Lateral forskydning af redskabets modtager	60-2	Fællessignal	40-1
M		StarFire™-modtagere	40-1
Maskinens AutoTrac™-ydeevne	70B-1	StarFire™, for/bag	60-1
Maskinfejlfinding	80-7	StarFire™, højde	60-1
Maskinkompatibilitet	30-3	StarFire™, opsætning	60-1
Maskinservice	100-1	Styringskalibrering	60-7
Modtagere		Systemfejlfinding	80-4, 80-5
StarFire™	40-1	T	
Monitor	40-1	Terrænkompensationsmodul (TCM)	
N		Optimér	60-4
Navigér til programkontrolenheden ved hjælp af		Placér maskine og kalibrér	60-5
generation 4-skærmen	30-2	Terrænkompensationsmodul (TCM)	
Nulsti indstillinger		Kalibrering	60-4
Programkontrolenhed 1100	80-2	Tjekliste	
Nulstil indstillingerne for Programkontrolenhed 1100	80-2	Dagligt	100-1
		Sæsonafslutning	100-1
		Sæsonstart	100-1
		Tuning i marken	70A-5
O		U	
Opgradering af kontrolenhed	30-3	Udskiftning af Sletbart programmerbart læselager	
Oprydning på ISOBUS VT	80-16	(EPROM)	30-3
Opsætning af hydraulisk styring			
Ekstern ventil	60-11		
SCV-styring	60-9		
Optimér			
Terrænkompensationsmodul (TCM)	60-4		
Optimér			
Maskinens AutoTrac™-ydeevne	70B-1		
P			
Programkontrolenhed 1100			
Nulsti indstillinger	80-2		
R			
Redskabets modtager			
Forskydning for/bag	60-3		
Redskabsforskydnings styringsmodus	70A-3		
Redskabsstyrings Følge-modus	70A-2		
S			
Satellitinformation	80-1		
Service			
Maskine	100-1		
Signalord, betydning	05-1		
Sikkerhed			
Sikker vedligeholdelse, udførelse	05-2		
Sikkerhed, trin og håndtag	05-2		
Rigtig brug af trin og håndtag	05-2		
Sikkerhed, undgå kontakt med højtryksvæske			
Undgå kontakt med højtryksvæske	05-4		
Skærm	40-2		
Software og indstillinger	30-1		

