AutoTrac™ RowSense™ 8000 sērijas Lopbarības kombains

LIETOŠANAS INSTRUKCIJA

AutoTrac™ RowSense™ 8000 sērijas SPFH

OMPFP21043 IZLAIDUMS A5 (LATVIAN)

John Deere Ag Management Solutions

Eiropas versija

PRINTED IN GERMANY

Ievads

Priekšvārds

SVARĪGI: Šī lietošanas instrukcija attiecas tikai uz 8000 sērijas lopbarības kombainu, kas aprīkots ar AutoTrac™ RowSense™ vadības iespēju.

Lai uzzinātu, kā pareizi rīkoties ar sistēmu, rūpīgi IZLASIET ŠO LIETOŠANAS INSTRUKCIJU. Neievērojot šo prasību, var tikt gūtas traumas vai sabojāts aprīkojums. Šī rokasgrāmata un drošības zīmes uz mašīnas var būt pieejamas arī citās valodās. (Lai pasūtītu, sazinieties ar John Deere izplatītāju.)

ŠĪ ROKASGRĀMATA IR UZSKATĀMA par sistēmas neatņemamu sastāvdaļu, un tai jāietilpst sistēmas pārdošanas komplektā.

MĒRVIENĪBAS šajā rokasgrāmatā dotas gan metriskajās, gan ASV lietojamās mērvienībās. Lietojiet tikai pareizas rezerves daļas un stiprinājumus. Metriskajiem un collu stiprinājumiem var būt nepieciešama īpaša metriskā vai collu atslēga.

LABĀ PUSE UN KREISĀ PUSE ir nosauktas, skatoties mašīnas braukšanas virzienā uz priekšu.

GARANTIJA ir John Deere piedāvātās tehniskā atbalsta programmas sastāvdaļa klientiem, kuri ar iegādāto aprīkojumu strādā un to apkalpo, kā aprakstīts šajā rokasgrāmatā. GreenStar aparatūras garantijas nosacījumi ir paskaidroti garantijas sertifikātā, kas jums jāsaņem no sava izplatītāja.

Šī garantija apliecina, ka John Deere savus izstrādājumus aizvietos ar jauniem, ja defekti tiks atklāti garantijas perioda laikā. Atsevišķos gadījumos un bieži vien bez maksas John Deere nodrošina uzlabojumus arī tad, ja izstrādājuma garantijas laiks ir beidzies. Ja sistēma ir lietota nepareizi vai pārveidota neatbilstoši sākotnējiem rūpnīcas uzstādījumiem, garantija tiek anulēta un lauka uzlabojumu veikšana var tikt atteikta.

OUCC002,0004255 -25-07JAN15-1/1

Preču zīmes

Šajā operatora rokasgrāmatā izmantoto preču zīmju saraksts

Preču zīmes	
AutoTrac™ RowSense™	Deere and Company preču zīme
GreenStar™	Deere and Company preču zīme
GreenStar™ 3 2630 displejs	Deere and Company preču zīme
StarFire™	Deere and Company preču zīme

OUCC002,0004261 -25-07JAN15-1/1

Satura rādītājs

Lappuse

Drošība
Ievērojiet informāciju par drošību 05-1
Izprotiet signālvārdus.....05-1
Sekojiet drošības norādījumiem 05-1
Veiciet rūpīgu elektronisko komponentu un savienojumu pārbaudi 05-2
Lietojiet elektronisko displeju pareizi 05-2
Droša vadības sistēmu ekspluatācija 05-2
Izlasiet praktisko rokasgrāmatu 05-3
Pareiza drošības jostas lietošana.....05-3

Vadiet AutoTrac™ RowSense™
Pārskats.....10-1
AutoTrac™ RowSense™ vadība.....10-2
Lapa GreenStar Settings (GreenStar iestatījumi).....10-3
Lapa GreenStar Guidance (GreenStar vadība) ..10-5
Lapas GreenStar Machine (GreenStar mašīna) / GreenStar Implement (GreenStar agregāts) 10-6
AutoTrac™ RowSense™ iespējošana/aktivizēšana/ekspluatācija 10-9
Rindu sensora kalibrēšana 10-13

Apkalpošana un tehniskā apkope
Rindu sensora tīrīšana 20-1

Oriģinālās instrukcijas. Šajā rokasgrāmatā visa informācija, ilustrācijas un tehniskie dati ir balstīti uz pēdējo pieejamo informāciju, kāda ir publicēšanas laikā. Saglabājam visas tiesības jebkurā laikā bez brīdinājuma veikt izmaiņas.

COPYRIGHT © 2015
DEERE & COMPANY
European Office Mannheim
All rights reserved.
A John Deere ILLUSTRUCTION ™ Manual

Drošība

Ievērojiet informāciju par drošību

Šis ir brīdinājuma un trauksmes simbols. Redzot šo simbolu uz mašīnas vai šajā lietošanas instrukcijā, tas nozīmē ka pastāv bīstamība gūt ievainojumus.

Sekojiet visiem drošības norādījumiem, kā arī vispārīgiem nelaimes gadījumu novēršanas priekšrakstiem.

T81389 —UN—28JUN13

DX,ALERT -25-29SEP98-1/1

Izprotiet signālvārdus

Brīdinājuma zīmes ir papildinātas ar signālvārdiem — DANGER (briesmas), WARNING (brīdinājums) un CAUTION — (uzmanību). Ar uzrakstu BRIESMAS tiek apzīmētas vietas vai zonas ar vislielāko bīstamības pakāpi.

Brīdinājuma zīmes ar uzrakstu BRIESMAS vai BĪSTAMI tiek novietotas specifiskās bīstamās vietās. Brīdinājuma zīmes ar uzrakstu UZMANIES norāda uz vispārīgiem uzmanības pasākumiem. Brīdinājuma zīmes ar uzrakstu UZMANIES, šajā instrukcijā pievērš uzmanību drošības norādījumiem.

⚠ BÎSTAMI

⚠ SARGIES

⚠ UZMANIES

TS187 —25—30SEP88

DX,SIGNAL -25-03MAR93-1/1

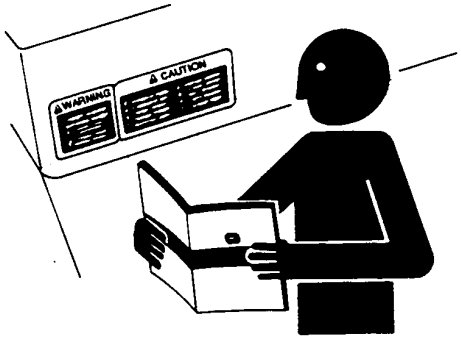
Sekojiet drošības norādījumiem

Rūpīgi izlasiet visus šajā instrukcijā dotos drošības norādījumus, kā arī visas uz mašīnas esošās brīdinājumu zīmes. Uzturiet drošības zīmes labā salasāmā stāvoklī. Nomainiet iztrūkstošās vai sabojātās drošības zīmes. Nodrošiniet, lai jaunie aprīkojumi un rezerves daļas tiktu apgādātas ar derīgām, spēkā esošām brīdinājuma zīmēm. Brīdinājuma zīmju uzlīmes nomaiņai var iegādāties pie John Deere dīleriem.

Šeit var būt papildus drošības informācija attiecībā uz detaļām un komponentiem, kas nav izgatavoti rūpnīcās un kas nav norādīti šajā lietošanas instrukcijā.

Pirms darba sākuma iepazīstieties ar mašīnas apkalpošanas paņēmieniem un tās vadības ierīcēm. Nepieļaujiet, lai mašīnu kāds lieto bez vajadzīgajām speciālajām zināšanām.

Vienmēr uzturiet mašīnu labā kārtībā. Nepilnvarotas izmaiņas mašīnā var pasliktināt tās funkcijas un/vai darba drošību un lietošanas ilgumu.



TS201 —UN—15APR13

Ja Jūs kādas šīs lietošanas instrukcijas daļas neizprotiet un Jums ir vajadzīga palīdzība, griezieties pie sava John Deere dīlera.

DX,READ -25-16JUN09-1/1

Veiciet rūpīgu elektronisko komponentu un savienojumu pārbaudi

Veicot elektronisko iekārtu un mezglu montāžu un demontāžu nokrišana var radīt nopietnus ievainojumus. Izmantojiet pacēlēju vai platformu, lai atvieglotu piekļuvi montāžas vietai. Izmantojiet drošu pamatni, ieņemiet stabilu stāvokli un pieturieties. Nemontējiet un nedemontējiet komponentes slapjos vai apledojuma apstākļos.

Ja jāveic instalācijas vai apkopes darbi RTK bāzes stacijas tornī vai citos augstu esošos mezglos, uzticiet tos sertificētiem augstkāpējiem.

Ja jāmontē vai jāveic apkopi globālās pozicionēšanas sistēmas uztvērēja tornim un iekārtām, lietojiet pareizos pacelšanas tehniskos līdzekļus un izmantojiet paredzētos drošības līdzekļus. Tornis ir smags un tā apkope var būt apgrūtināta. Ja montāžas vieta nav pieejama no zemes vai apkopes platformas, montāžu jāveic diviem cilvēkiem.

TS249 —UN—23AUG88

DX,WW,RECEIVER -25-24AUG10-1/1

Lietojiet elektronisko displeju pareizi

Elektroniskie displeji ir sekundāras ierīces, kas paredzētas, lai palīdzētu operatoram, veicot lauka darbus, palielinot komfortu un nodrošinot izklaidi. Displeji var piedāvāt plašu funkcionalitāti, tiek izmantoti dažādos mašīnas sistēmas lietojumos, un tos var izmantot kopā ar citām sekundārām ierīcēm, kā piemēram, portatīvām elektroniskām ierīcēm.

Sekundārā ierīce ir jebkura ierīce, kuras primārā izmantošana, nav mašīnas vadīšana. Operators vienmēr ir atbildīgs par drošu ekspluatāciju un vadību.

Lai novērstu savainojumus ekspluatējot mašīnu:

- Novietojiet displeju atbilstoši uzstādīšanas instrukcijām. Pārliecinieties, ka ierīce ir nostiprināta un neaizsedz vadītāja skatu, un netraucē mašīnas vadības ierīces.
- Nenovērsiet uzmanību ar displeju. Saglabājiet modrību. Pievērsiet uzmanību mašīnai un apkārtējai videi.
- Nemainiet iestatījumus vai nelietojiet funkcijas, kas prasa ilgstošu pievēršanos displeja vadībai kamēr mašīna pārvietojas. Apturiet mašīnu drošā vietā un novietojiet stāvēšanai pirms šādu darbību veikšanas.
- Nekad neiestatīt skaļumu tik augstu, ka jūs nevarat dzirdēt satiksmi ārpusē un avārijas transportlīdzekļus.

Lai veicinātu drošu ekspluatāciju, dažas displeja funkcijas var tikt atslēgtas, ja vien mašīna kustība ir ierobežota un/vai ir ievietota stāvvietas režīmā. Ar šo drošības iespēju neievērošanu var pārkāpt piemērojamos tiesību aktus un tas var izraisīt bojājumus, nopietnu traumu vai nāvi.

Izmantot tikai pieejamo displeja funkcionalitāti, ja apstākļi ļauj to darīt droši un saskaņā ar sniegtajiem norādījumiem. Lietojot jebkuru sekundāro ierīci vienmēr ievērojiet drošas braukšanas noteikumus, valsts vai vietējos likumus un satiksmes noteikumus.

OUCC002,000426C -25-15JAN15-1/1

Droša vadības sistēmu ekspluatācija

Nelietojiet AutoTrac sistēmu uz autoceļiem.

- Pirms uzbraukšanas uz autoceļa vienmēr izslēdziet (Deaktivizēt un Atspējot) “AutoTrac”™ sistēmu.
- Braukšanas laikā pa autoceļu nemēģiniet ieslēgt (aktivizēt) “AutoTrac”™ sistēmu.

“AutoTrac”™ sistēma ir paredzēta, lai palīdzētu operatoram efektīvāk veikt darbības uz lauka. Operators vienmēr ir atbildīgs par mašīnas brauciena trajektoriju. Lai nesavainotu operatoru un tuvumā esošos cilvēkus:

- Uzmanieties un pievērsiet uzmanību apkārtējai videi.
- Vajadzības gadījumā pārņemiet stūres vadību, lai izvairītos no negadījumiem uz lauka, tuvumā esošiem cilvēkiem, aprīkojuma vai citiem šķēršļiem.
- Pārtrauciet darbu, ja slikta redzamība mašīnas ceļā samazina jūsu spējas vadīt mašīnu, saredzēt cilvēkus vai šķēršļus.

OUCC002,0004252 -25-07JAN15-1/1

Izlasiet praktisko rokasgrāmatu

Pirms “AutoTrac”™ sistēmas lietošanas pilnībā izlasiet praktisko rokasgrāmatu, lai izprastu komponentus un procedūras, kas nepieciešamas drošai un pareizai šīs sistēmas ekspluatācijai.

Praktiskajā rokasgrāmatā ir aprakstītas “AutoTrac”™ vadības sistēmu lietotnes.

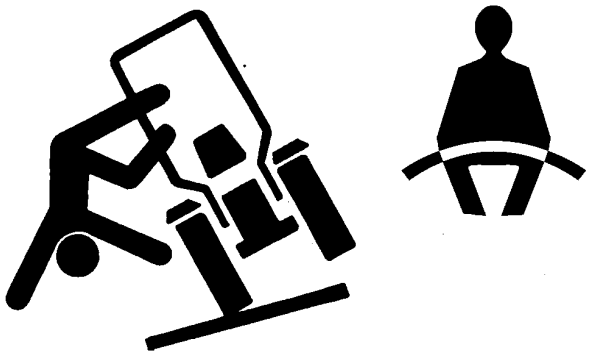
OUCC002,0004251 -25-07JAN15-1/1

Pareiza drošības jostas lietošana

Izvairieties no nāves vai ievainojumiem apgāšanās gadījumā.

Šī mašīna ir aprīkota ar pretapgāšanās aizsargrāmi (ROPS). LIETOJIET sēdekļa siksnu, kad strādājiet ar ROPS.

- Lietojiet fiksatoru un pievelciet sēdekļa siksnu šķērsām ķermenim.
- Ievietojiet fiksatoru turētājā. Ir jādzird klikšķis.
- Pievelciet sēdekļa siksnu, nofiksējiet un pārliecinieties, ka siksna ir pareizi nostiprināta.
- Novietojiet siksnu šķērsām gurnam.



TS1729 —UN—24MAY13

Ja ir bojājumu pazīmes nostiprināšanas detaļās, noslēgā, jostas rullī vai pašā jostā, nomainiet visu jostas komplektu.

Drošības jostu un nostiprinājuma detaļas pārbaudiet vismaz vienu reizi gadā. Grieziet vērību uz vaļīgām nostiprinājuma detaļām vai jostas bojājumiem, kā piemēram, iegriezumiem, plūksnāšanos, neparasti stipru nolietojumu, iekrāsojumu vai noberzumiem. Nomainiet tikai ar jūsu mašīnai atļautām rezerves daļām. Griezieties pie sava John Deere dīlera.

DX,ROPS1 -25-22AUG13-1/1

Vadiet AutoTrac™ RowSense™

Pārskats

UZMANĪBU: Nelietojiet AutoTrac™ RowSense™ sistēmu, braucot pa autoceļiem. Pirms izbraukšanas uz autoceļiem vienmēr izslēdziet (atspējojiet) AutoTrac™ RowSense™ sistēmu. Braukšanas laikā pa autoceļiem nemēģiniet ieslēgt (aktivizēt) "AutoTrac™ RowSense"™ sistēmu.

Kad sistēma ir aktivizēta, saglabājiet modrību un uzmanīgi vērojiet apkārtni. Vajadzības gadījumā pārņemiet stūres vadību, lai izvairītos no negadījuma uz lauka, apkārtējiem cilvēkiem, aprīkojuma vai citiem šķēršļiem. Ja sliktas redzamības apstākļi pasliktina jūsu spēju droši vadīt un stūrēt mašīnu, pārtrauciet darbu.

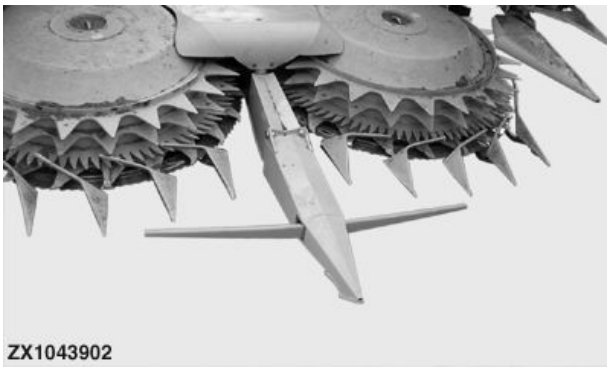
SVARĪGI: "AutoTrac™ RowSense"™ sistēma ir paredzēta opertora darba atvieglošanai un efektīvākai darbu izpildei. Operators vienmēr atbild par mašīnas vadību, un darba laikā viņam jāturpina pārraudzīt apkārtne. Pārtrauciet darbu, ja slikta redzamība negatīvi ietekmē jūsu spēju saredzēt cilvēkus vai šķēršļus mašīnas ceļā.

Vienmēr vadiet mašīnu no vadītāja sēdekļa. Vienmēr lietojiet drošības jostu.

"AutoTrac™ RowSense"™ tehnoloģijā ietilpst šādi komponenti.

- Integrēts "AutoTrac"™, kas uzstādīts un aktivizēts mašīnā ar modernizētu "AutoTrac™ RowSense"™ programmatūru, kas ieprogrammēta stūres sistēmas vadības blokā.
- "AutoTrac™ RowSense"™ SF1 vai SF2 aktivizācija
- Rindu sensors ir uzstādīts apstiprinātai rotējošai ražas novākšanas ierīcei (sazinieties ar vietējo "John Deere" izplatītāju)
- StarFire™ uztvērējs ar SF1, SF2 vai RTK aktivizāciju

"AutoTrac™ RowSense"™ ir saderīga ar visām esošajām sekošanas shēmām un lielāko daļu ražas standarta novākšanas shēmām.



ZX1043902 —UN—30APR10

AutoTrac™ RowSense™ sensors

"AutoTrac"™ darbojas tālāk minētajos režīmos.

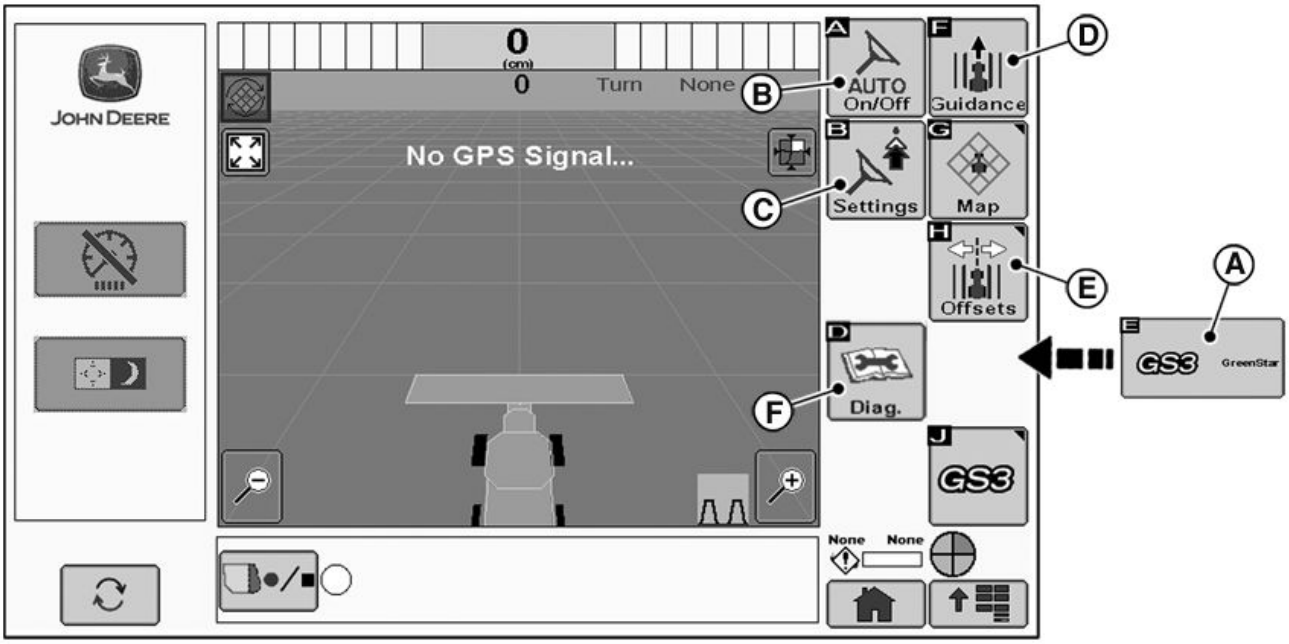
- Adaptīvas līknes
- AB līknes
- Riņķveida trajektorija
- un taisna trajektorija

"AutoTrac™ RowSense"™ ir integrētā AutoTrac™ uzlabojums "GreenStar"™ 3 2630 displejā. Rindu sensors, kas uzstādīts vidējās rindas punktā, uztver kukurūzas stublājus, lai noteiktu, kur ir rinda. Rindas sensora raidītie signāli apvienojas ar esošajiem "AutoTrac"™ signāliem, lai palīdzētu mašīnai nenovirzīties no rindām. Ja no rindas sensora nav signāla (piem., braucot cauri ūdenstecei), darbojas parastā GPS vadība.

SVARĪGI: Vairums citu AutoTrac™ parametru paliek nemainīgi. Rindu sensors ir vienkārši citas mašīnas stūrēšanas pozīcijas ievade. Visi sekošanas režīmi ir iestatīti tāpat kā ar AutoTrac™, kas izmanto GPS. Izlasiet un izprotiet operatora rokasgrāmatu GreenStar™ 3 2630 displejs – vadība.

OUCC002,0004253 -25-07JAN15-1/1

AutoTrac™ RowSense™ vadība



ZX227708

A—Poga GS3
B—Poga Auto On/Off (Ieslēgt/izslēgt automātisko režīmu)
C—Poga Settings (Iestatījumi)
D—Poga Guidance (Vadība)
E—Poga Offset (Nobīde)
F—Poga Diagnostika

Ja poga “GS3” (A) ir izcelta, pieskarieties apstiprināšanas pogai vai nospiediet to. Tiek atvērta AutoTrac™ RowSense™ lapa.

Pirms AutoTrac™ RowSense™ lietošanas ir jākonfigurē sistēma. Veiciet tālāk norādītās darbības:

1. Nospiediet pogu “Settings” (Iestatījumi) (C), lai iespējotu rindu sensoru un atlasītu vajadzīgo vadības režīmu (skat. šajā nodaļā sadaļu **““GreenStar” iestatījumu lapa”**).

2. Nospiediet pogu “Guidance” (Vadība) (D), lai iestatītu vajadzīgo sekošanas režīmu (skat. šajā nodaļā sadaļu **““GreenStar” vadības lapa”**).

3. Nospiediet pogu “Offsets” (Nobīdes) (E), lai uzstādītu mašīnu un hederu (skat. šajā nodaļā sadaļu **““GreenStar” mašīnas/agregāta lapas”**).

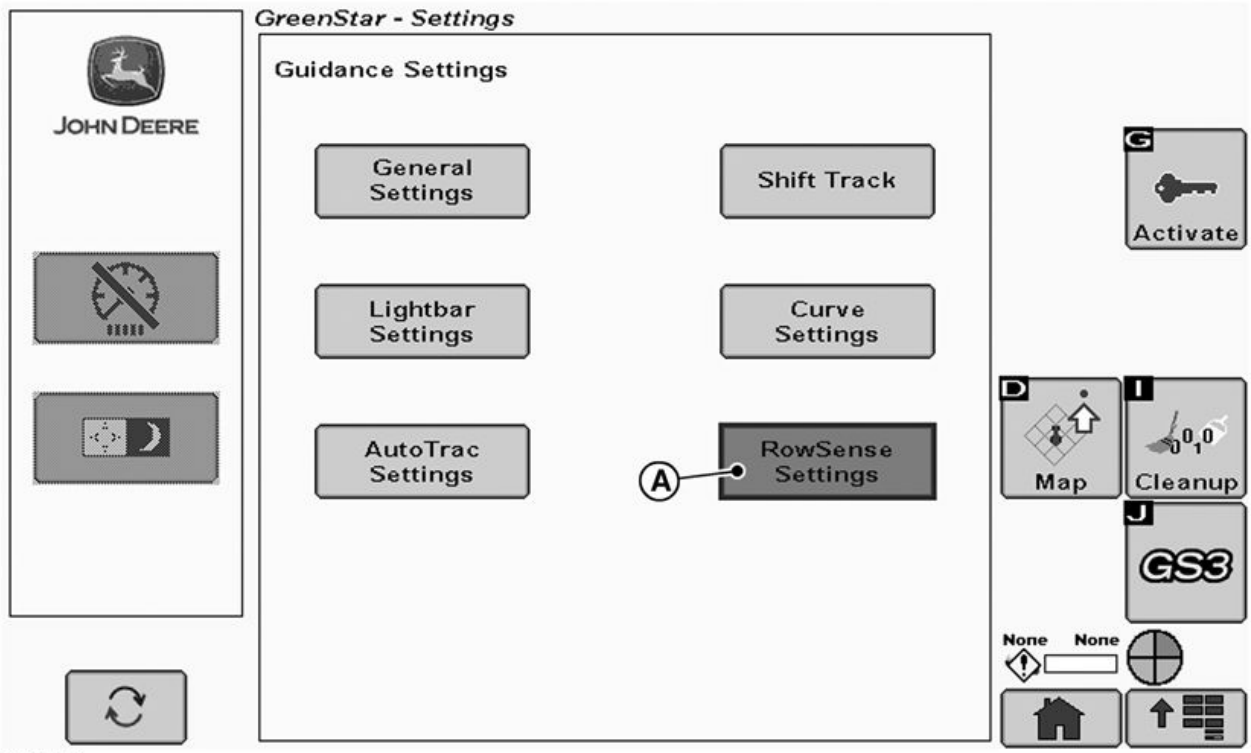
Kad sistēma ir konfigurēta, var sākt darbināt “AutoTrac™ RowSense”™. Skat. šajā nodaļā sadaļu **““AutoTrac™ RowSense”™ iespējošana/aktivizēšana/darbināšana”**.

Lai uzsāktu rindu sensora kalibrēšanu un skatītu atsevišķus diagnostikas rādījumus, nospiediet pogu “Diag.” (Diagnostika) (F) un atveriet “GreenStar” diagnostikas rādījumu lapu. Skat. šajā nodaļā sadaļu **“Rindu sensora kalibrēšana”**.

PIEZĪME: Poga “Auto On/Off” (Automātiski ieslēgt/izslēgt) (B) iespējo vai atspējo “AutoTrac™ RowSense”™ sistēmu. Skat. šajā nodaļā sadaļu ““AutoTrac™ RowSense”™ iespējošana/aktivizēšana/darbināšana”.

OUCC002,0004254 -25-07JAN15-1/1

Lapa GreenStar Settings (GreenStar iestatījumi)



ZX227712

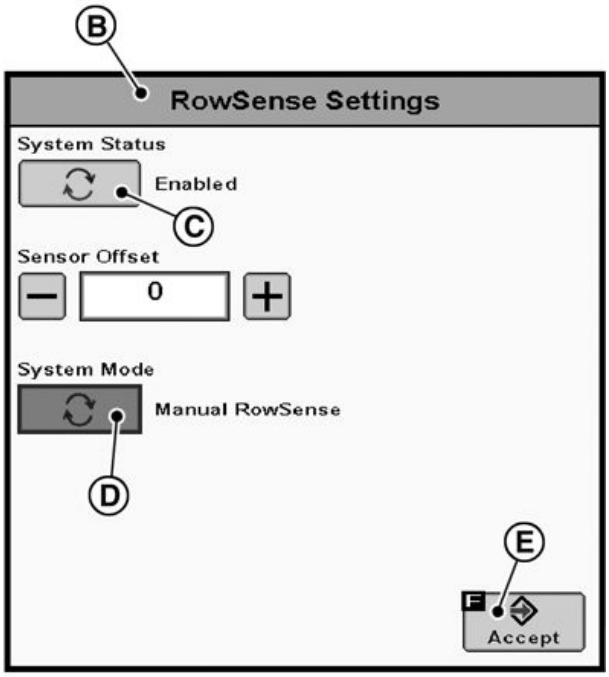
ZX227712 —UN—25NOV14

Šajā lapā nospiediet pogu RowSense settings (RowSense iestatījumi) (A), lai iespējotu rindu sensoru un atlasītu vajadzīgo vadības režīmu. Tiek atvērta “RowSense” iestatījumu lapa (B).

- Lai rindu sensoru iespējotu vai atspējotu, nospiediet sistēmas statusa pārslēgšanas pogu (C).

  SVARĪGI: Nepārslēdziet sensora statusu uz “atspējots”.

- Nospiediet pogu “System mode” (Sistēmas režīms) (D), lai atlasītu vadības režīmu, ko izmantot laikā, kad ir aktivizēta “AutoTrac™ RowSense”™ sistēma (skat. šajā nodaļā sadaļu **““AutoTrac™ RowSense”™ iespējošana/aktivizēšana/darbināšana”**).
  - Atlasiet režīmu **“Manual RowSense” (Manuāls “RowSense”)**, ja nepieciešama tikai tāda vadība, kur tiek izmantots rindu sensors uz hedera (bez “AutoTrac”™ vadības).
  - Atlasiet režīmu **“AutoTrac RowSense”**, ja vadībai kā pirmais ir jāizmanto rindu sensors, un GPS signāls (“AutoTrac”™ vadība), ja rindu sensors graudaugus neuztver.
- Nospiediet pogu “Accept” (Pieņemt) (E).



ZX227713

ZX227713 —UN—25NOV14

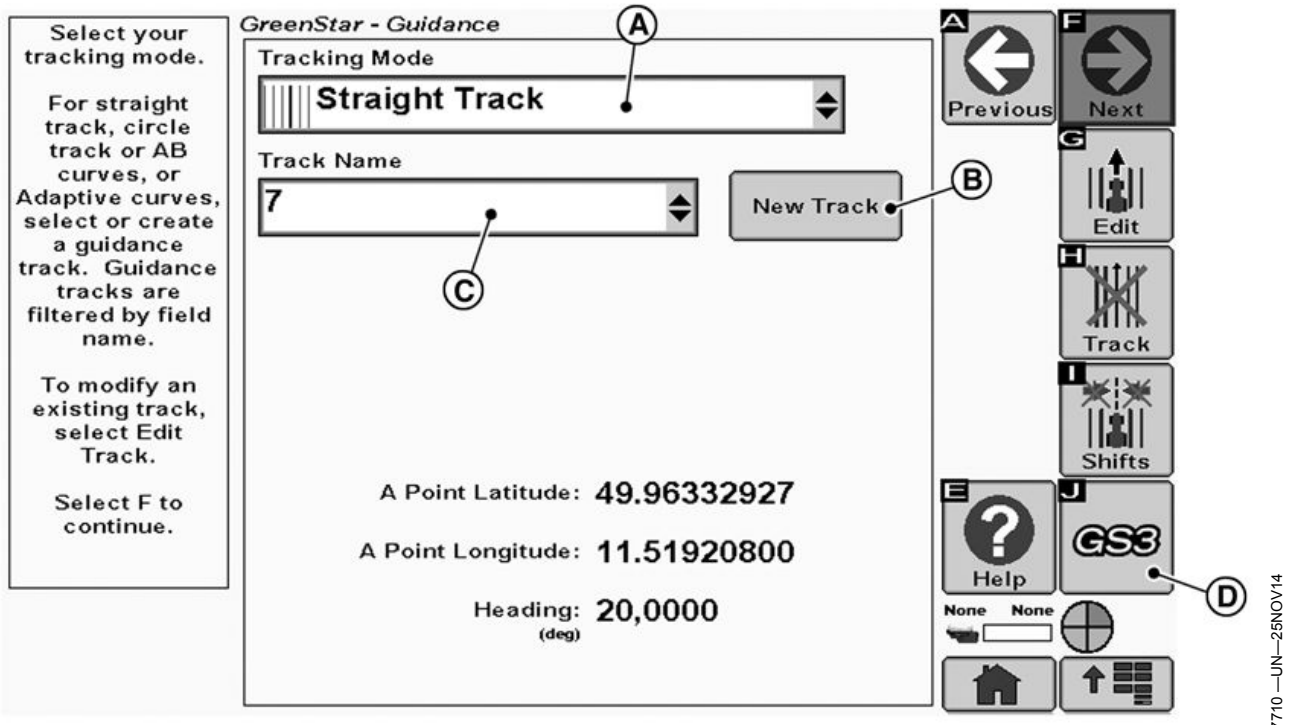
Turpinājums nākamajā lappusē

OUCC002,000425C -25-07JAN15-1/2

A—Poga RowSense Settings (RowSense iestatījumi)
B—Lapa RowSense Settings (RowSense iestatījumi)
C—Poga System Status (Sistēmas statusa pārslēgšana)
D—Poga System mode (Sistēmas režīms)
E—Poga Accept (Pieņemt)

OUCC002,000425C -25-07JAN15-2/2

Lapa GreenStar Guidance (GreenStar vadība)



A—Sekošanas režīms
B—Poga New Track (Jauna trajektorija)
C—Trajektorijas nosaukums
D—Poga GS3

Lai definētu trajektorijas modeli, atlasiet sekošanas režīmu (A), pēc tam pievienojiet jaunu trajektoriju (B) vai atlasiet jau definētas trajektorijas nosaukumu (C). Izpildiet sniegtos norādījumus.

- **Taisna trajektorija** ir jāizmanto, ja rindas ir taisnas un neatšķiras vairāk kā par aptuveni 1 m (3-1/4 pēdas). Taisna trajektorija projicē visas rindas no pirmā ceļa. Ja lauks ir samērā taisns un virziens nemainās, ieteicams izmantot taisnu trajektoriju, jo tā ļauj ievadīt rindas uz blakus esošiem ceļiem. Veiktspēja ar rindu ievadīšanu uzlabojas, ja lauks ir apstādīts, izmantojot "AutoTrac". Veiktspēja uzlabojas arī periodos, kad rindas izzūd ūdensceļos.
  Atrodoties uz taisnas trajektorijas, GPS līnija automātiski tiek atkārtoti centrēta. Tas nodrošina, ka GPS trajektorija ir pareizi centrēta ar labības rindām. **Šī funkcija nav pieejama adaptīvām līknēm.**

- **Adaptīvās līknes** var lietot uz visiem laukiem, bet tās ir ļoti ieteicamas, ja, braucot pa lauku, mainās trajektorija, ievērojami mainās virziens, vai arī līknei ir U veida forma. Liektas trajektorijas ierakstīšanai jābūt Ieslēgtai. Šādi tiek noteikta pirmā pāreja un pieļauti taisnu līniju paplašinājumi.
  Adaptīvās līknes tiek projicētas tikai uz blakus pārejām, bet to priekšrocība ir spēja apstrādāt dažādas līkņu formas un iespēja aptuveni aprēķināt rindu kļūdas, kas nav uzkrātas uz visa lauka.
  Adaptīvo līkņu izmantošana ir ieteicama, ja trajektorija uz visa lauka bieži mainās. Adaptīvās līknes projicē tikai pāri nākamajai trajektorijai.

- **AB līkņu** izmantošana ieteicama, ja uz visa lauka ir nepārtraukta līkne. Šādi ir iespējams ievadīt rindas uz blakus esošiem ceļiem. Veiktspēja uzlabojas, ja lauks ir apstādīts, izmantojot "AutoTrac"™. AB līknēm veiktspēja uzlabojas arī rindu izzušanas periodos.
  AB līknēm ir priekšrocība, ka tās spēj projicēt izsekošanu pa līkni pāri laukam kā paralēlas līnijas, bet līknes forma ir tāda pati katrā braucienā.
  Atrodoties uz AB līknēm, GPS līkne tiek automātiski atkārtoti centrēta. Tas nodrošina, ka GPS trajektorija ir pareizi centrēta ar labības rindām. **Šī funkcija nav pieejama adaptīvām līknēm.**

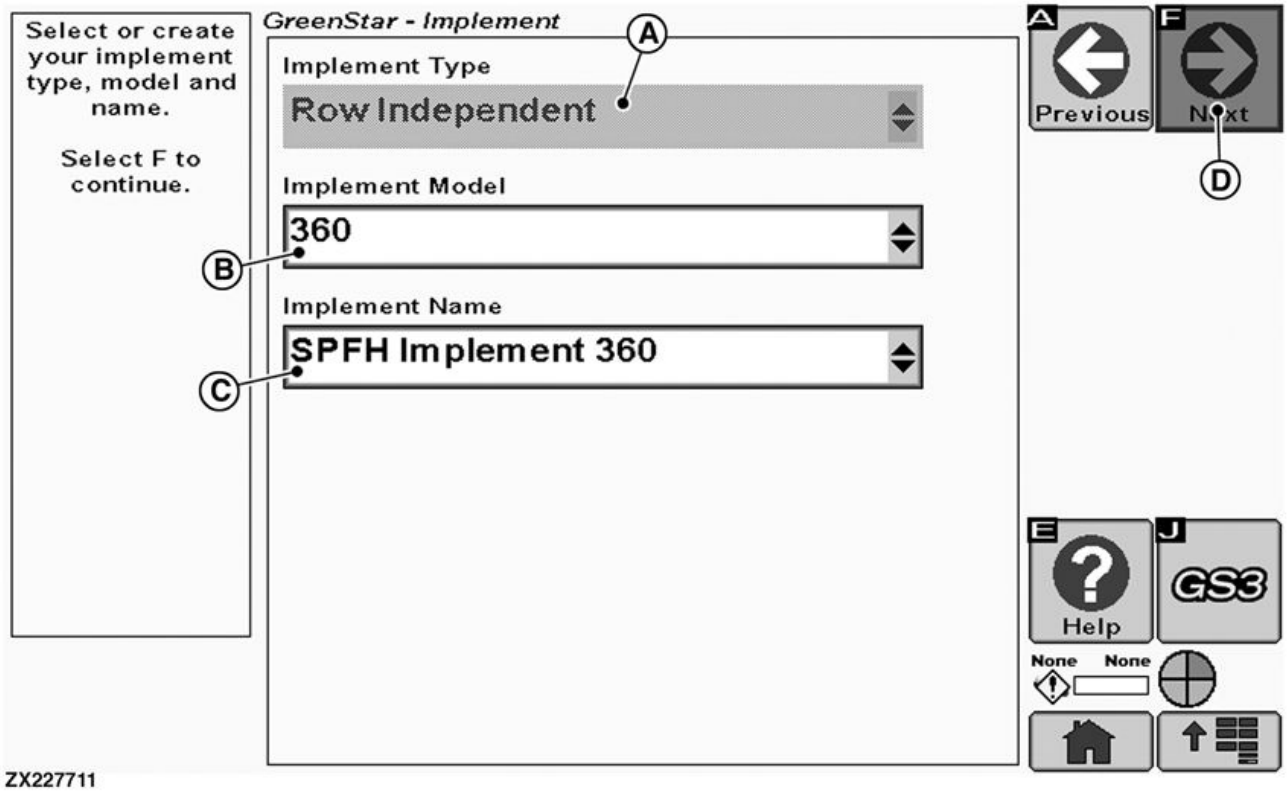
- **Sekošanu pa apli** ir ieteicams izmantot, ja kultūraugi laukā ir iesēti ass centra apļos.
  Ja rindas, no kurām jānovāc raža, ir izvietotas apļos, tad jāizmanto sekošanas pa apli funkcija. Tā ļauj GPS novirzes līnijas datus piemērot rindu sensoram.

Turpinājums nākamajā lappusē
OUCC002,000425D -25-07JAN15-1/2

Nospiediet pogu GS3 (D), lai dotos atpakaļ uz AutoTrac™ RowSense™ lapu.

OUCC002,000425D -25-07JAN15-2/2

Lapas GreenStar Machine (GreenStar mašīna) / GreenStar Implement (GreenStar agregāts)



A—Agregāta veids
B—Agregāta modelis
C—Agregāta nosaukums
D—Poga Next (Nākamais)

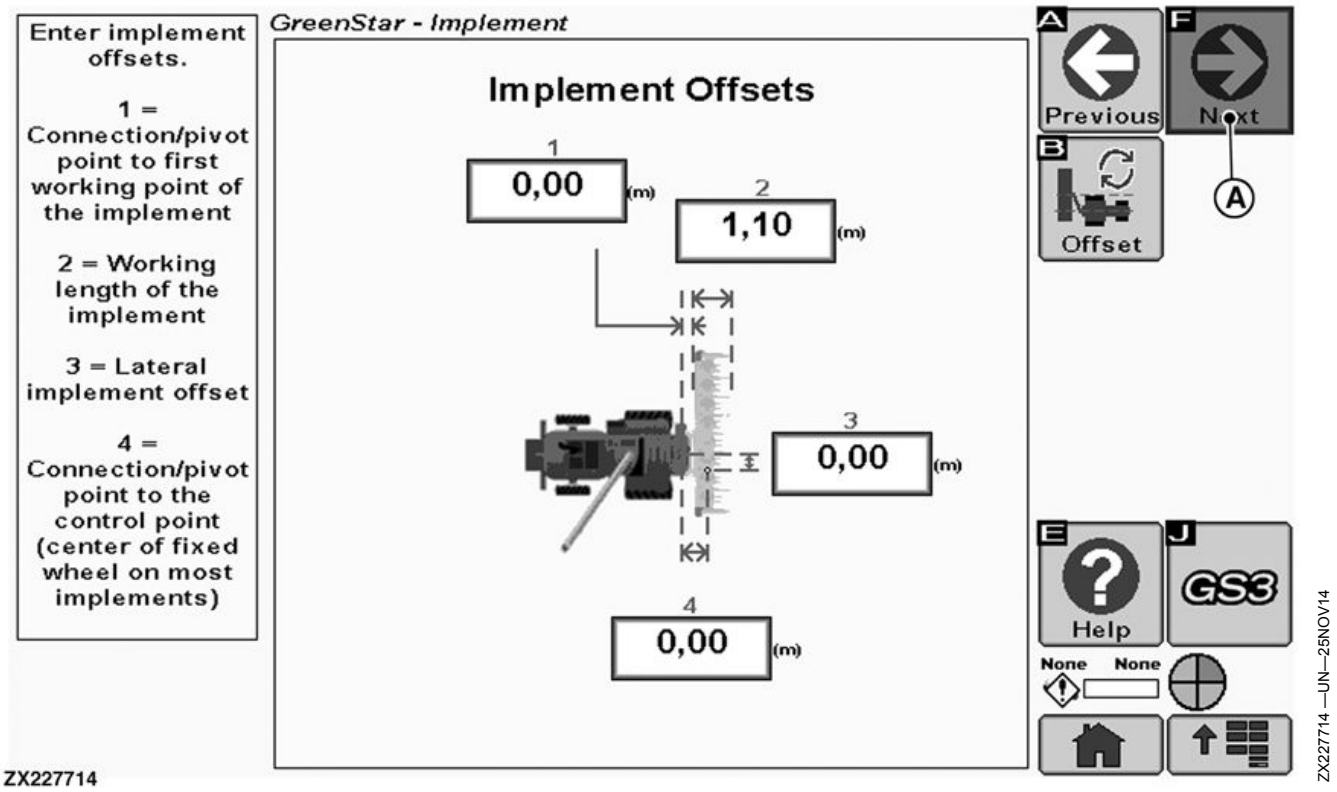
1. Ievadiet pie mašīnas piestiprinātā agregāta veidu (A), modeli (B) un hedera nosaukumu (C).

   PIEZĪME: Agregāta veids automātiski tiek iestatīts režīmā "Neatkarīgi no rindām".

   Nospiediet pogu "Next" (Nākamais) (D), lai ievadītu agregāta nobīdes.

Turpinājums nākamajā lappusē

OUCC002,000425E -25-07JAN15-1/3



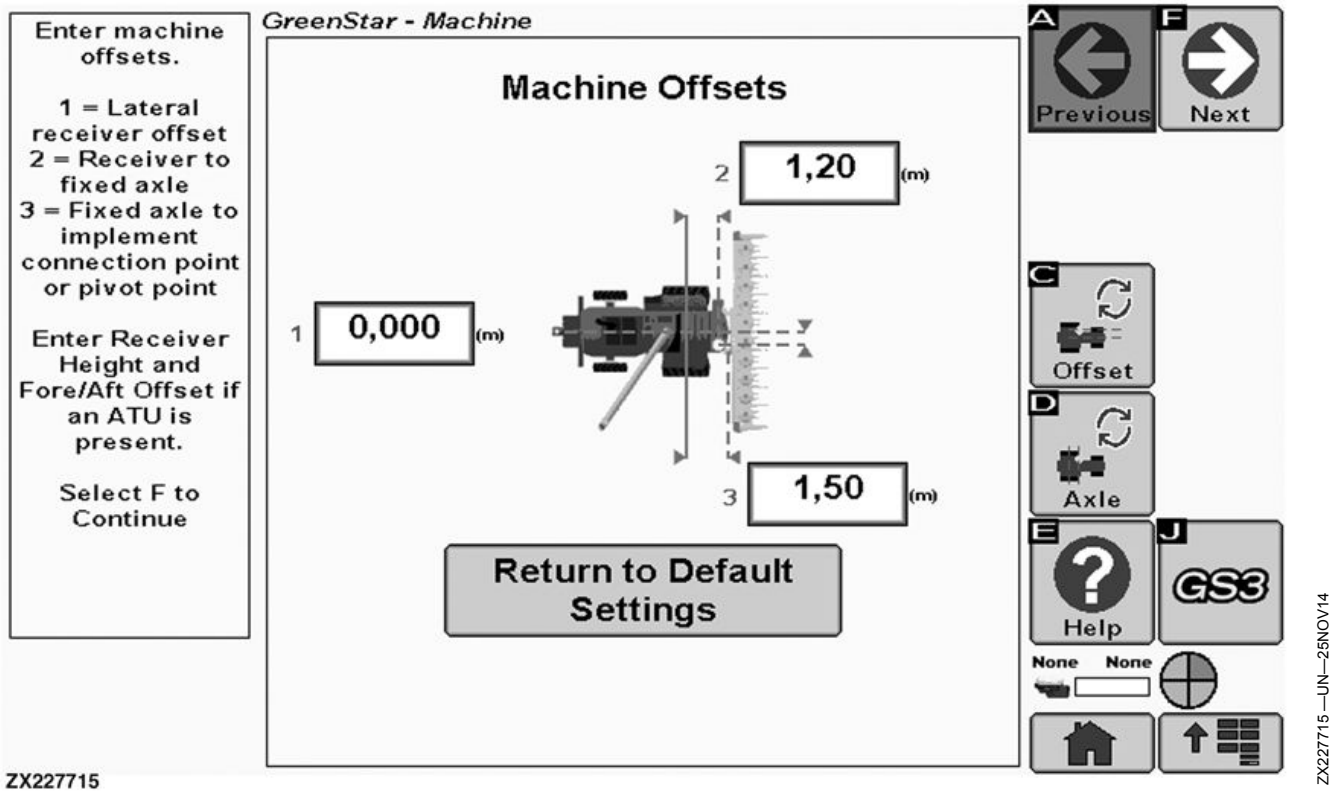
A—Poga Next (Nākamais)

2. Ievadiet agregāta nobīdes atbilstoši norādījumiem uz ekrāna:
   - 1 – no savienojuma/šarnīra punkta līdz agregāta pirmajam darba punktam.
   - 2 – agregāta darba garums.
   - 3 – agregāta sānu nobīde.
   - 4 – no savienojuma/šarnīra punkta līdz atskaites punktam (nostiprināto riteņu centram vairumam agregātu).

   Nospiediet pogu “Next” (Nākamais) (A), lai ievadītu mašīnas nobīdes.

Turpinājums nākamajā lappusē

OUCC002,000425E -25-07JAN15-2/3



3. Ievadiet mašīnas nobīdes atbilstoši norādījumiem uz ekrāna:
   - 1 – uztvērēja sānu nobīde.
   - 2 – no uztvērēja līdz nekustīgajai asij.
   - 3 – no nekustīgās ass līdz agregāta savienojuma punktam vai šarnīra punktam.

OUCC002,000425E -25-07JAN15-3/3

AutoTrac™ RowSense™ iespējošana/aktivizēšana/ekspluatācija

Lai iespējotu sistēmu, jābūt izpildītiem šādiem nosacījumiem:

- “AutoTrac™ RowSense”™ vadības bloks (SSU) ir uztverts.
- Sekošana ir iestatīta.
- Sekošana ir IESLĒGTA.
- SSU atrodas normālā darba režīmā.
- Galvenais sajūgs ieslēgts.
- Nospiediet pogu “Auto On/Off” (Automātiski ieslēgt/izslēgt) (A), lai pārslēgtos starp “AutoTrac”™ iespējošanu/atspējošanu.

Pēc tam, kad sistēma ir IESPĒJOTA un operators vēlas izmantot stūrēšanas palīdzību, tam manuāli jāpārslēdz sistēmas statuss uz AKTĪVS.

Lai ieslēgtu sistēmu, jābūt izpildītiem šādiem nosacījumiem:

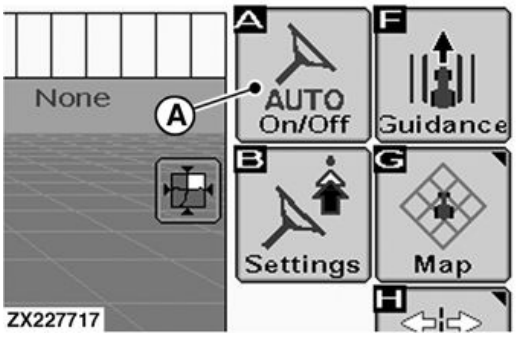
- Satiksmes drošības režīma poga ir lauka režīmā
- Heders ir ieslēgts.
- Turpgaitas braukšanas ātrums ir lielāks par 0,5 km/h (0,3 jūdzēm/h) vai braukšanas ātrums atpakaļgaitā ir mazāks par 10 km/h (6,0 jūdzēm/h).
- Turpgaitas braukšanas ātrums ir mazāks par 22 km/h (13,2 jūdzēm/h).
- Mašīnas kustības virziens ir 80° grādu robežās no vēlamās trajektorijas, ja ātrums ir mazāks par 10 km/h (6,0 jūdzēm/h).
- Mašīnas kustības virziens ir 45° grādu robežās no vēlamās trajektorijas, ja ātrums ir lielāks par 10 km/h (6,0 jūdzēm/h).
- Trajektorijas novirzes kļūda ir 40% robežās no attāluma starp trajektorijām.
- Operators sēž sēdeklī.

UZMANĪBU: Kamēr ir aktivizēta sistēma AutoTrac, operators ir atbildīgs par stūrēšanu trajektorijas beigās un izvairīšanos no sadursmēm.

UZMANĪBU: Sistēma automātiski iedarbojas uz lopbarības novācēja stūrēšanas sistēmu. Lai izvairītos no traumām, pirms kalibrēšanas pārbaudiet, vai tuvumā nav nepiederošu personu.

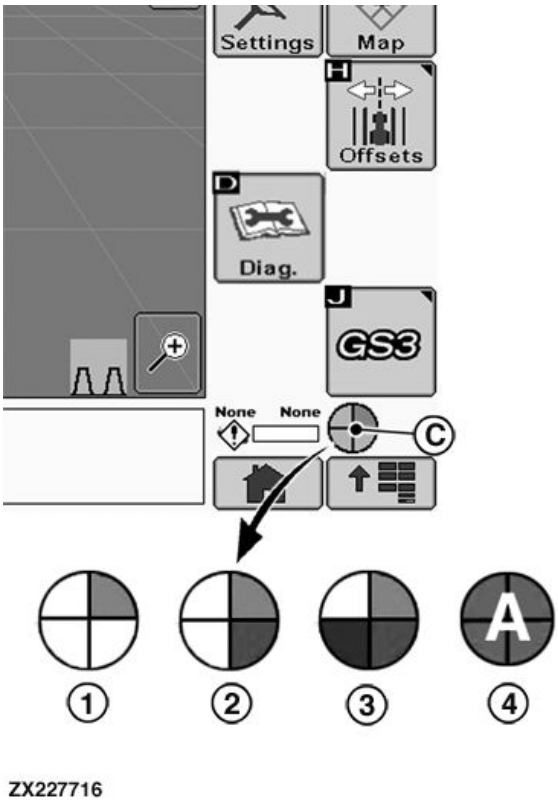
UZMANĪBU: Pirms izbraukšanas uz autoceļiem vienmēr izslēdziet (atspējojiet) AutoTrac™ RowSense™ sistēmu. Braukšanas laikā pa autoceļiem nemēģiniet ieslēgt (aktivizēt) “AutoTrac™ RowSense”™ sistēmu.

Lai aktivizētu sistēmu, uz daudzfunkcionālās sviras nospiediet pogu “AutoTrac” (B). Šādi tiek iedarbināts stūres pastiprinātājs rindu noklusējuma vadības režīmā (skat sadaļu **““GreenStar” iestatījumu lapa”**).



ZX227717 —UN—25NOV14

ZX227718 —UN—25NOV14



ZX227716 —UN—17DEC14

A—Poga Auto On/Off (Ieslēgt/izslēgt automātisko režīmu)
B—Poga AutoTrac
C—AutoTrac™ RowSense™ statusa sektoru diagramma

Turpinājums nākamajā lappusē

OUCC002,0004269 -25-15JAN15-1/4

Pārbaudiet “AutoTrac™ RowSense”™ statusa sektoru diagrammu (C). Sektoru diagrammā (C) ir norādīts, kādā stadijā atrodas “AutoTrac™ RowSense”™.

- 1. stadija – **uzstādīts (1/4 no sektoru diagrammas)** – “AutoTrac”™ vadības bloks (SSU) un visa cita nepieciešamā aparatūra ir uzstādīti.
- 2. stadija – **konfigurēts (2/4 no sektoru diagrammas)** – pareiza “AutoTrac”™ aktivizēšana, sekošanas režīms ir noteikts, un pareiza 0 trajektorija ir noteikta. “AutoTrac”™ aktivizēšanai ir atlasīts pareizs “StarFire”™ signāla līmenis. Transportlīdzeklis atbilst nosacījumiem.
- 3. stadija – **iespējots (3/4 no sektoru diagrammas)** – poga Automātiski ieslēgt/izslēgt ir nospiests un ekrānā parādās “Stūrēšana ieslēgta”.
- 4. stadija – **aktivizēts (4/4 no sektoru diagrammas ar “A”)** – “AutoTrac”™ poga uz daudzfunkciju sviras ir nospiests un “AutoTrac™ RowSense”™ stūrē mašīnu.

Turpinājums nākamajā lappusē OUCC002,0004269 -25-15JAN15-2/4

Kad darbojas “AutoTrac™ RowSense”™ sistēma, parādās ikona (A), norādot, ka ir pieejams rindu sensors. Katra no ikonām (1, 2, 3 un 4) norāda, kādi procesi attiecīgajā brīdī notiek mašīnā.

Vadības statusa ikonas (A) krāsa mainās no baltas uz krāsainu (zaļu) animētu formu, ja rindu sensors kontrolē mašīnu, kā norādīts tālāk tekstā.

1. **Sistēma ir uzstādīta** (pelēks fons)
2. **Sistēma ir aktīva**, darbojas ar rindu sensoru un GPS (zaļš fons)
3. **Nav GPS signāla**, darbojas, izmantojot tikai rindu sensora datus (dzeltens fons)
4. **Nav rindu sensora signāla**, darbojas, izmantojot tikai GPS (oranžs fons)

PIEZĪME: Vadības precizitāte ir samazināta, ja sistēmas darbības laikā ikonas statuss ir 3 vai 4.

Rindu sensors vada mašīnu vienmēr, kad tas var noteikt rindu atrašanās vietu. Ja rindu sensors vada mašīnu, “AutoTrac™ RowSense”™ ikonas (A) krāsa mainās uz zaļu, un tajā tiek demonstrēta kustība.

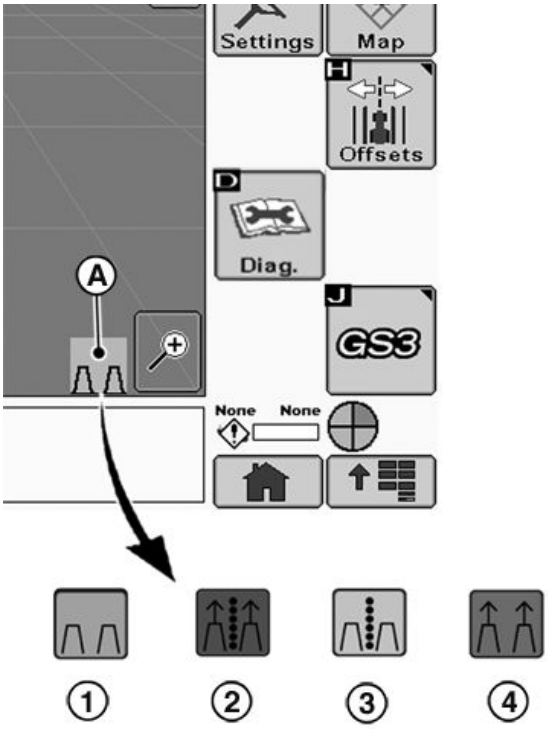
Kad sākotnējais ceļš ir iestatīts (AB līnija vai sākotnēji ierakstītās liektās trajektorijas ceļš) un poga Automātiski ieslēgt/izslēgt ir nospiests, lai iespējotu “AutoTrac™ RowSense”™, pogu “AutoTrac” var nospiest, ja mašīna ir 50% robežās no gājiena platuma, un rindām ir pieņemams leņķis. Rindu sensors sāk vadīt mašīnu, tiklīdz tas sāk darboties.

Pagrieziena veikšana uz lauka malas: Pagriezieni uz lauku malām izpildīti tādā pašā veidā, kā izmantojot uz GPS balstītu AutoTrac™ sistēmu. Operators pievienojas ceļa operatoram, kurš vēlas sekot. Nospiežot pogu “AutoTrac”, sistēma “AutoTrac™ RowSense”™ virza mašīnu pa vadības maršrutu. Tad rindu sensors uztver rindas atrašanās vietu, un tai seko. Adaptīvo līkņu, riņķveida trajektorijas un AB līkņu līniju paplašināšanas funkciju var izmantot, lai paplašinātu blakus esoša ceļa projekciju uz lauka malām.

Rindu vadības nobīdes regulēšana

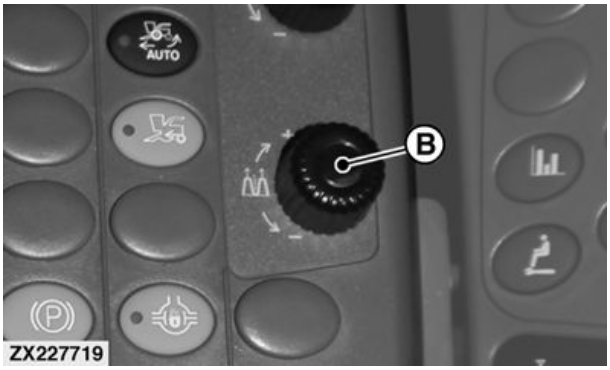
Ja radusies nobīde, vajadzības gadījumā izmantojiet grozāmo vadības pogu (B), lai mašīnu iestatītu sākotnējā režīmā (trajektorijas pielāgošana).

Grozāmā vadības poga (B) ļauj rindu vadības sistēmai pavirzīt mašīnu uz jebkuru pusi tās pašas labības kultūras rindas robežās. Izmantojot novirzes pielāgošanu, uzreiz var nopļaut vidējās rindas un kompensēt sānslīdi, ja mašīnu izmanto uz nogāzes. Pagrieziet grozāmo vadības pogu (B) pa kreisi vai pa labi.



ZX227709 —UN—17DEC14

ZX227709



ZX227719 —UN—25NOV14

ZX227719

A—Ikona Vadības statuss
B—Rindu vadības novirzes regulatora poga
1— Ikona Sistēma uzstādīta
2— Ikona Sistēma darbojas
3— Ikona Nav GPS signāla
4— Ikona Nav rindu sensora signāla

PIEZĪME: Plašāku informāciju skatiet operatora rokasgrāmatās GreenStar™ 3 2630 Display — vadība un GreenStar™ 3 2630 Display — galvenās funkcijas.

Turpinājums nākamajā lappusē

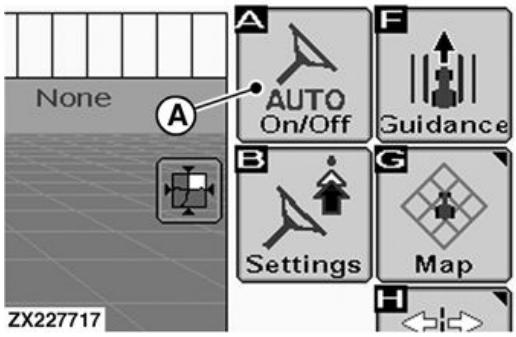
OUCC002,0004269 -25-15JAN15-3/4

AutoTrac™ RowSense™ deaktivizēšana

UZMANĪBU: Pirms izbraukšanas uz autoceļiem vienmēr izslēdziet (atspējojiet) AutoTrac™ RowSense™ sistēmu. Lai atspējotu sistēmu AutoTrac™ cilnē GUIDANCE VIEW (VADĪBAS SKATS), pārslēdziet pogu STEER ON/OFF (IESLĒGT/IZSLĒGT STŪRĒŠANU) (A), līdz tiek parādīts paziņojums STEER OFF (STŪRĒŠANA IZSLĒGTA).

AutoTrac™ RowSense™ sistēmu var DEAKTIVĒT tālāk minētajos veidos.

- Nospiediet pogu Auto On/Off (Ieslēgt/izslēgt automātisko režīmu) (A), lai iespējotu vai atspējotu sistēmu AutoTrac™.
- Pagrieziet stūres ratu vairāk nekā par 30 grādiem.
- Izslēdziet galveno sajūgu.
- Pārslēdziet ceļa drošības režīma pogu ceļa režīmā.
- Samaziniet braukšanas ātrumu, līdz tas ir mazāks par 0,5 km/h (0,3 jūdzes/stundā) ilgāk par 30 sekundēm.
- Palieliniet turpgaitas braukšanas ātrumu, līdz tas ir lielāks par 15 km/h (9,3 jūdzēm/h).



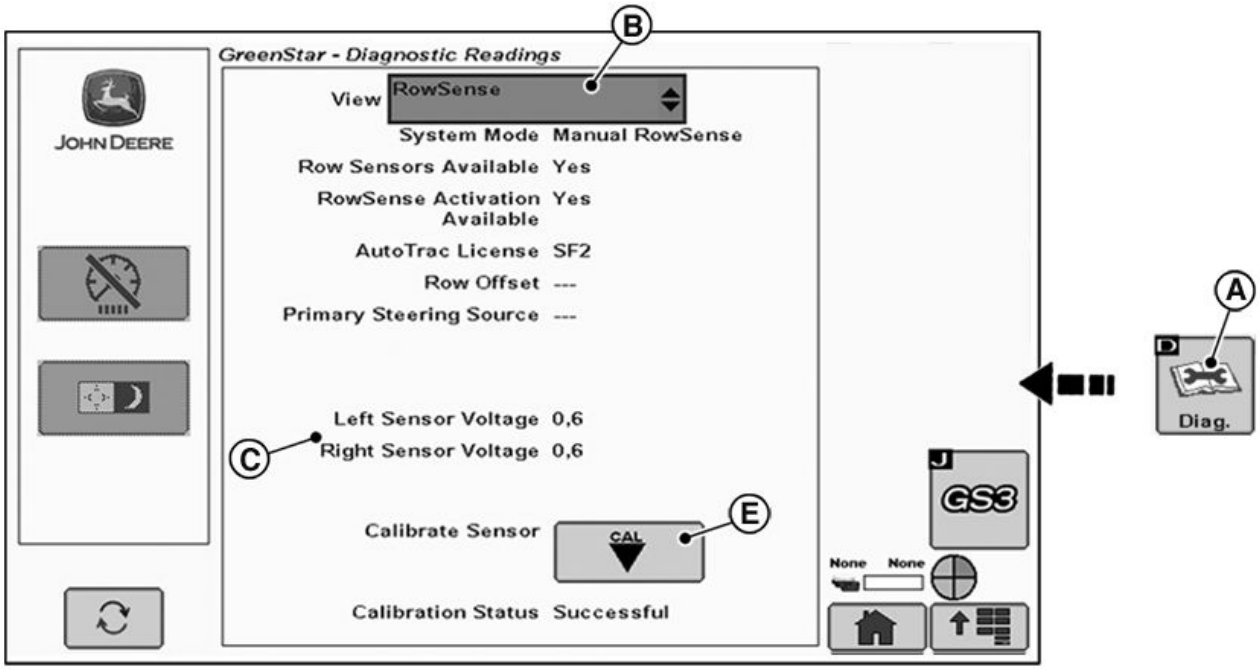
ZX227717 —UN—25NOV14

A—Poga Auto On/Off (Ieslēgt/izslēgt automātisko režīmu)

- Darbiniet mašīnu atpakaļgaitā.
- Operators nesēž sēdeklī ilgāk par septiņām sekundēm.
- Trajektorijas numurs ir mainīts.

OUCC002,0004269 -25-15JAN15-4/4

Rindu sensora kalibrēšana



ZX227728

ZX227728 —UN—17DEC14

SVARĪGI: Rindu sensori tausti ir jāuzstāda un jānovieto pret nekustīgiem atduriem.

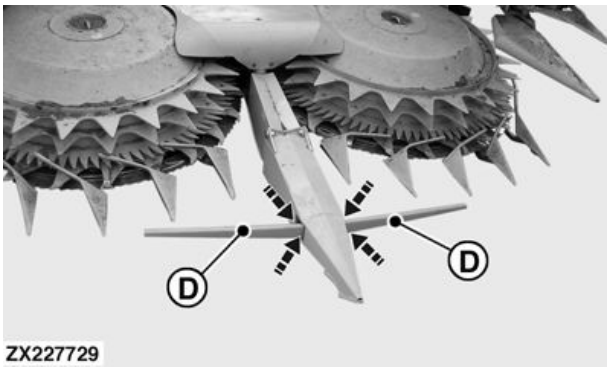
UZMANĪBU: Lai izvairītos no nopietniem ievainojumiem vai nāves riska, pirms rindas sensora tīrīšanas IZSLĒDZIET dzinēju, ieslēdziet stāvbremzi un izņemiet aizdedzes atslēgu.

SVARĪGI: Raugieties, lai rindu sensoru darbības apgabalos neuzkrātos nekādi atlikumi, kas varētu pārvietot abus taustus (D) no nekustīgas pozīcijas (skatiet bultiņas).

Kalibrējot rindu sensoru, ir jāievēro maksimāla tīrība, it īpaši sensora tuvumā, lai novērstu nepareizas kalibrēšanas iespēju (nepareizas kalibrēšanas vērtības).

Ja rindu sensori nomainīti, tad jāveic kalibrēšana. Veiciet tālāk norādītās darbības:

1. Paceliet hederu, lai nodrošinātu, ka rindu sensora tausti nesaskaras ar zemi. Mašīnai jābūt nekustīgai.
2. “AutoTrac™ RowSense”™ galvenajā lapā nospiediet pogu “Diag.” (Diagnostika) (A), lai atvērtu “GreenStar” diagnostikas rādījumu lapu.
3. Skata (B) nolaižamajā sarakstā atlasiet **RowSense**.
4. Nolasiet faktisko kreisās puses un labās puses sensora sprieguma vērtību (C).



ZX227729

ZX227729 —UN—15JAN15

A—Poga Diagnostika
B—Skats
C—Kreisās puses/labās puses sensora spriegums
D—Sensora tausts
E—Poga CAL (Kalibrēt)

5. Kalibrējiet sensoru nemainīgā spriegumā. Nospiediet pogu CAL (Kalibrēt) (E), lai saglabātu sensoru miera stāvokļa sprieguma vērtības sistēmas AutoTrac™ RowSense™ vadības blokā.
6. Pārbaudiet, vai kreisās puses un labās puses sensora nemainīgā sprieguma vērtība (C) ir maksimāli tuvu 0 voltiem.

Turpinājums nākamajā lappusē

OUCC002,000426A -25-15JAN15-1/2

Rindu sensora tīrīšana

UZMANĪBU: Lai izvairītos no nopietniem ievainojumiem vai nāves riska, pirms rindas sensora tīrīšanas IZSLĒDZIET dzinēju, ieslēdziet stāvbremzi un izņemiet aizdedzes atslēgu.

Rindas sensors būtu jāpārbauda katru dienu, lai noskaidrotu, vai tas ir jātīra.

Papildus pārbaudiet un vajadzības gadījumā noregulējiet graudaugu atdalītāja uzgaļa augstumu, lai novērstu materiāla pārmērīgu uzkrāšanos uz sensora.

Materiāls, kas uzkrājies ap sensoru, var kavēt brīvu kustību un negatīvi ietekmēt veiktspēju. Lai notīrītu rindas sensoru, abās pusēs notīriet gružus no sensora un apkārtējās zonas (skatiet bultas).

ZX1043903 —UN—30APR10

Pārbaudiet, vai sensora taustu kustību neierobežo šķēršļi.

OUCC002,000426B -25-15JAN15-1/1

Alfabētiskais satura rādītājs

Lappuse

A

Apkope
Rindu sensora tīrīšana 20-1
AutoTrac RowSense aktivizēšana 10-9
AutoTrac RowSense ekspluatācija 10-9
AutoTrac RowSense iespējošana 10-9
AutoTrac RowSense vadība 10-2

E

Ekspluatācijas norādījumi
AutoTrac RowSense aktivizēšana 10-9
AutoTrac RowSense ekspluatācija 10-9
AutoTrac RowSense iespējošana 10-9
AutoTrac RowSense vadība 10-2
Lapa GreenStar Guidance (GreenStar vadība) 10-5
Lapa GreenStar Implement (GreenStar agregāts).. 10-6
Lapa GreenStar Machine (GreenStar mašīna) 10-6
Lapa GreenStar Settings (GreenStar iestatījumi) ... 10-3
Pārskats 10-1
Rindu sensora kalibrēšana 10-13

L

Lapa GreenStar Guidance (GreenStar vadība)..... 10-5
Lapa GreenStar Implement (GreenStar agregāts) 10-6
Lapa GreenStar Machine (GreenStar mašīna)..... 10-6
Lapa GreenStar Settings (GreenStar iestatījumi)..... 10-3

P

Pārskats..... 10-1

R

Rindu sensora kalibrēšana 10-13
Rindu sensora tīrīšana 20-1

John Deere palīdzības dienests atvieglo jūsu darbu

John Deere rezerves daļas

Mēs piegādājam Jums visīsākā laikā oriģinālās John Deere rezerves daļas un līdz ar to, ļaujam izvairīties no garām dīkstāvēm.

Tā kā mums ir plaša, labi izveidota noliktavu saimniecība, mēs vienmēr varam apmierināt Jūsu vajadzības.

TS100 —UN—23AUG88

DX,IBC,A -25-04JUN90-1/1

Pareizie instrumenti

Precīzie instrumenti un pārbaudes ierīces ļauj mūsu klientu dienestam ātri noteikt un novērst traucējumus.. līdz ar to Jūs ekonomējiet laiku un naudu.

TS101 —UN—23AUG88

DX,IBC,B -25-04JUN90-1/1

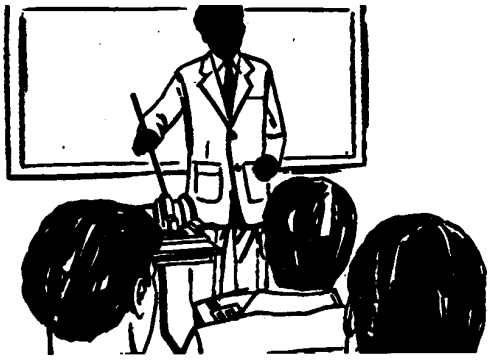
Augsti kvalificēts klientu dienesta personāls

John Deere servisa speciālisti nepārtraukti paaugstina savu kvalifikāciju.

Regulāri notiek apmācības, kas nodrošina, ka mūsu labi pārzina Jūsu iekārtas uz zina kā tās kopt un uzturēt.

Rezultāts?

Tā ir pieredze, uz kuru Jūs variet balstīties!



TS102 —UN—23AUG88

DX,IBC,C -25-04JUN90-1/1

Ātra palīdzība tieši vajadzīgajā vietā

Mēs varam Jums palīdzēt ātri un efektīvi, un vispirms tur, kur Jums šī palīdzība ir visvairāk vajadzīga.

Mēs remontējam pie Jums vai mūsu darbnīcās bez jebkādām problēmām: Nāciet pie mums un uzticieties mums.

JOHN DEERE IR EFEKTĪVS KLIENTU DIENESTS: Mēs būsim pie Jums tad, kad mēs jums esam vajadzīgi.

TS103 —UN—23AUG88

DX,IBC,D -25-04JUN90-1/1