



AutoTrac RowSense



GEBRUIKSHANDLEIDING

AutoTrac RowSense

OMPFP17430 PUNT F2 (DUTCH)

John Deere Ag Management Solutions
(Deze handleiding vervangt OMPFP11679)
PRINTED IN U.S.A.



Introductie

Voorwoord

LEES DE HANDLEIDING nauwkeurig door. Deze bevat informatie over de juiste bediening van het systeem. Zo voorkomt u persoonlijk letsel of schade aan de machine. Deze gebruikshandleiding en de veiligheidsstickers op de machine zijn mogelijk ook in andere talen verkrijgbaar. (Neem voor bestelling contact op met de John Deere-dealer.)

DEZE HANDLEIDING MOET BESCHOUWD WORDEN als een vast onderdeel van uw systeem en moet bij het systeem blijven wanneer het wordt verkocht.

MATEN IN DEZE HANDLEIDING worden als metrische maten en als Amerikaanse maten vermeld. Gebruik uitsluitend correcte reserveonderdelen en bevestigingen. Voor metrische bouten en voor inch-bouten zijn verschillende sleutels nodig.

DE UITDRUKKINGEN "RECHTS" EN "LINKS" hebben betrekking op de richting waarin de machine vooruitrijdt.

GARANTIE wordt gegeven als onderdeel van John Deere's ondersteuningsprogramma aan klanten die hun materieel bedienen en onderhouden zoals in deze handleiding wordt beschreven. De garantie voor de GreenStar-hardware wordt op het garantiecertificaat uitgelegd, dat u van uw dealer ontvangen hoort te hebben.

Deze garantie garandeert u dat John Deere aansprakelijk is voor eigen producten die voor afloop van de garantietermijn defect raken. Onder sommige omstandigheden levert John Deere ook verbeteringen in het veld, vaak zonder kosten in rekening te brengen aan de klant, zelfs als het product niet meer onder de garantie valt. Wanneer het systeem wordt misbruikt of aangepast om de prestaties ervan te wijzigen buiten de oorspronkelijke fabrieksspecificaties, wordt de garantie ongeldig en kunnen verbeteringen in het veld worden afgewezen.

KR43067.00000A2 -18-10NOV08-1/1

Inhoud

	Pagina
Veiligheid	
Ken de waarschuwingssymbolen	5-1
Begrijp veiligheidsaanduidingen	5-1
Veiligheidsinstructies opvolgen	5-1
Veilig onderhoud	5-2
Veilige omgang met elektronische componenten en beugels	5-2
Begeleidingssystemen veilig bedienen	5-3
Correct gebruik van de veiligheidsgordel	5-3
Blijf uit de buurt van maai- en plukvoorzetstukken	5-3
De geleidingshandleiding lezen	5-4
Toets Hervatten	
Setup Toets Hervatten	10-1
AutoTrac RowSense	
Overzicht	15-1
Systeem modeljaar 2012 en later instellen en kalibreren	
AutoTrac RowSense instellen	20-1
Instellen offset rijengeleiding	20-2
Rij-invoer instellen	20-3
Kalibratieprocedure voor rijensensor	20-4
Systeem modeljaar 2011 en later instellen en kalibreren	
AutoTrac RowSense instellen	25-1
Kalibratieprocedure voor rijensensor	25-1
Instellen offset rijengeleiding	25-2
Het systeem inschakelen	
Displays en indicators	30-1
Rijensensoren inschakelen	30-2
2600- en 2630-display – Recht spoor	
Recht spoor	35-1
2600- en 2630-display – Adaptieve krommen	
Adaptieve krommen	40-1
Adaptieve krommen instellen	40-2
Rijzoeken	40-3
2600- en 2630-display – AB-krommen	
AB-krommen	45-1

	Pagina
2600- en 2630-display – Cirkelspoor	
Cirkelspoor instellen	50-1
GS3 CommandCenter – Recht spoor	
Werking	55-1
Een nieuw recht spoor aanmaken	55-1
Methoden A+B, A+Auto B en A+Richting	55-2
GS3 CommandCenter – Adaptieve krommen	
Werking	60-1
Begeleidingspatronen	60-1
Een nieuw Adaptief gebogen spoor aanmaken ..	60-2
Een recht pad registreren of rond obstakels navigeren	60-4
Rijzoeken	60-4
GS3 CommandCenter – AB-krommen	
Werking	65-1
Een nieuw AB gebogen spoor aanmaken	65-2
Een recht pad registreren of rond obstakels navigeren	65-2
GS3 CommandCenter – Cirkelspoor	
Werking	70-1
Een nieuw cirkelspoor aanmaken	70-1
Methode Cirkel rijden	70-1
Methode bgr/lgr	70-1
Diagnose	
Diagnoseschermen	75-1
Rijensensors reinigen	
Rijensensors reinigen	80-1
Specificaties	
EG-conformiteitsverklaring	85-1

Originele instructies. Alle informatie, afbeeldingen en specificaties in deze handleiding zijn gebaseerd op de nieuwste informatie. Wijzigingen voorbehouden.

COPYRIGHT © 2012
DEERE & COMPANY
European Office Mannheim
All rights reserved.
A John Deere ILLUSTRATION™ Manual

Veiligheid

Ken de waarschuwingssymbolen

Dit is een waarschuwingssymbool. Wanneer u dit symbool op uw machine of in de handleiding ziet, wees dan alert op mogelijk persoonlijk letsel.

Neem voorzorgsmaatregelen en houd u aan de veiligheidsvoorschriften.



DX,ALERT -18-29SEP98-1/1

TS1389 —UN—28JUN13

Begrijp veiligheidsaanduidingen

Naast het uitroepteken staat het woord—GEVAAR, WAARSCHUWING of ATTENTIE—. Een bord met de melding GEVAAR geeft de grootste risico's aan.

Borden met de aanduiding GEVAAR of WAARSCHUWING worden op specifiek gevaarlijke plaatsen aangebracht. De borden met de aanduiding ATTENTIE geven een overzicht van algemene voorzorgsmaatregelen. In dit handboek wordt het woord ATTENTIE ook gebruikt voor veiligheidsinstructies.



DX,SIGNAL -18-03MAR93-1/1

TS187 —18—30SEP88

Veiligheidsinstructies opvolgen

Neem alle veiligheidsaanwijzingen in deze handleiding en op de machine in acht. Houd veiligheidstekens in goede toestand. Vervang ontbrekende of beschadigde veiligheidstekens. Controleer of nieuwe componenten en reparatieonderdelen de actuele veiligheidstekens bevatten. Reserveveiligheidstekens zijn beschikbaar bij uw John Deere dealer.

Onderdelen en componenten van andere fabrikanten kunnen aanvullende veiligheidsinformatie bevatten die niet in deze gebruikshandleiding staat.

Leer hoe machine en regelingen juist worden bediend. Laat niemand zonder instructies op de machine.

Houd uw machine in een goede werktoestand. Niet-toegestane wijzigingen van de machine kunnen werking en/of veiligheid en levensduur van de machine beïnvloeden.



Raadpleeg uw John Deere dealer als u delen van deze handleiding niet begrijpt en hulp nodig heeft.

DX,READ -18-16JUN09-1/1

TS201 —UN—15APR13

Veilig onderhoud

Begin pas aan de onderhoudswerkzaamheden als u de procedure volledig begrijpt. Houd de werkplek schoon en droog.

Doorsmeren, onderhoud en afstellen mag alleen plaatsvinden bij stilstaande machine. Houd handen, voeten en kledingstukken verwijderd van aangedreven delen. Voor het afbouwen van de druk dient u de elektrische voedingen uit te schakelen en daarna de juiste knoppen te bedienen. Laat eventuele aanbouwwerktuigen op de grond zakken. Zet de motor uit. Verwijder de contactsleutel. Laat de machine afkoelen.

Machinedelen die hoog moeten komen te staan voor het onderhoud, moeten zorgvuldig worden ondersteund.

Houd alle onderdelen in goede staat en goed gemonteerd. Verhelp defecten onmiddellijk. Vervang versleten of beschadigde onderdelen. Verwijder opeenhopingen van smeervet, olie of vuil.

Wanneer bij zelfrijdende machines werkzaamheden aan de elektrische installatie of laswerkzaamheden moeten worden uitgevoerd, eerst de massakabel (-) van de accu losmaken.

Koppel bij getrokken werktuigen de elektrische verbindingen naar de trekker los voordat werkzaamheden aan het elektrisch systeem of laswerkzaamheden worden uitgevoerd.



TS218 —UN—23AUG88

DX,SERV -18-17FEB99-1/1

Veilige omgang met elektronische componenten en beugels

Vallen tijdens monteren of demonteren van elektronische componenten die op de uitrusting zijn bevestigd kan leiden tot ernstig letsel. Gebruik een ladder of platform voor toegang tot elke bevestigingspositie. Gebruik stevige en veilige opstaptredes en handgrepen. Monteer of demonteer componenten niet bij slecht weer of ijs.

Laat een gekwalificeerde klimarbeider montage- of onderhoudswerkzaamheden uitvoeren aan een RTK-basisstation op een toren of op andere hoge bouwwerken.

Gebruik de juiste heftechniek en draag geschikte beschermende uitrusting tijdens montage van of onderhoud aan een GPS-ontvangstantenne op een werktuig. De antenne is zwaar en moeilijk te hanteren.



Twee personen zijn nodig als de bevestigingsposities niet vanaf de grond of vanaf een onderhoudsplatform toegankelijk zijn.

TS249 —UN—23AUG88

DX,WW,RECEIVER -18-24AUG10-1/1

Begeleidingssystemen veilig bedienen

Begeleidingssystemen niet op de openbare weg gebruiken. Het begeleidingssysteem steeds uitzetten (deactiveren) vóór het oprijden van de openbare weg. Het begeleidingssysteem niet aanzetten (activeren) tijdens vervoer op een openbare weg.

Begeleidingssystemen zijn bedoeld om de bestuurder te helpen de machine efficiënter te gebruiken bij het bewerken van een perceel. De bestuurder is altijd verantwoordelijk voor het pad van de machine.

Begeleidingssystemen omvatten toepassingen die de besturing van het voertuig automatiseren. Deze omvatten, zonder hiertoe beperkt te zijn, AutoTrac, iGuide, iTEC Pro, ATU, en RowSense.

Om letsel van de bestuurder en omstanders te voorkomen:

- Tijdens het rijden nooit op of van het voertuig stappen.
- Controleren of de machine, het werktuig en begeleidingssysteem juist zijn ingesteld. Bij gebruik van iTEC Pro, controleren of de grenzen nauwkeurig zijn gedefinieerd.
- Op uw hoede zijn en op de omgeving letten.
- Het stuur overnemen wanneer het noodzakelijk is om obstructies, omstanders, machines of andere obstakels te vermijden.
- De bediening stopzetten als het vanwege slecht zicht onmogelijk wordt om de machine te bedienen of mensen of obstakels op het pad van de machine te herkennen.
- Rekening houden met perceelcondities, zichtbaarheid en voertuigconfiguratie bij het selecteren van de voertuigsnelheid.

JS56696,0000970 -18-10MAY11-1/1

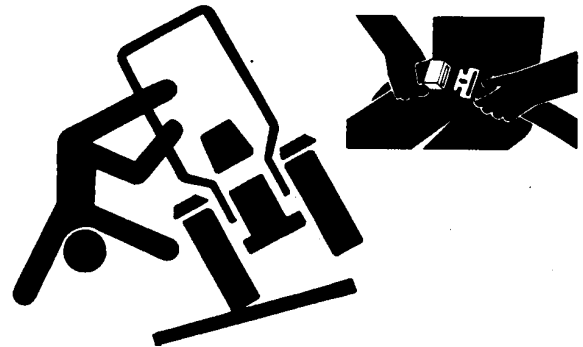
Correct gebruik van de veiligheidsgordel

Bij machines met een rolbeugel of met een cabine dient steeds de veiligheidsgordel te worden gedragen om het gevaar op verwonding (bijv. door kantelen) te voorkomen.

Bij machines zonder rolbeugel of cabine dient u geen veiligheidsgordel te dragen.

De complete veiligheidsgordel dient te worden vervangen bij tekenen van beschadiging aan bevestigingsschroef, gesp, gordel of oprolsysteem.

Gordel en bevestigingspunten dienen minimaal eenmaal per jaar te worden gecontroleerd. Let bij losse bevestigingsschroeven op beschadigingen aan de gordel, zoals scheuren, rafels, ongewoon of abnormaal veel slijtage, verkleuringen en schuurplekken. Gebruik bij vervanging alleen voor de machine goedgekeurde



onderdelen. Neem bij twijfel contact op met uw John Deere-dealer.

DX,ROPS1 -18-07JUL99-1/1

TS205 —UN—23AUG88

Blijf uit de buurt van maai- en plukvoorzetstukken

Messenbalken, invoervijzels, haspels en plukrollen kunnen vanwege hun functie niet volledig worden beveiligd door constructieve voorzieningen. Blijf tijdens gebruik daarom op afstand van deze bewegende onderdelen. Schakel altijd de hoofdkoppeling en de motor uit en neem de sleutel uit het contact voordat onderhoudswerkzaamheden worden uitgevoerd of verstoppingen worden verwijderd.



FX,CUT -18-21DEC90-1/1

ES118704 —UN—21MAR95

De geleidingshandleiding lezen

De Begeleidingshandleiding aandachtig lezen voordat u Parallel Tracking of AutoTrac bedient, om de componenten en procedures te begrijpen die voor een veilige en goede bediening vereist zijn.

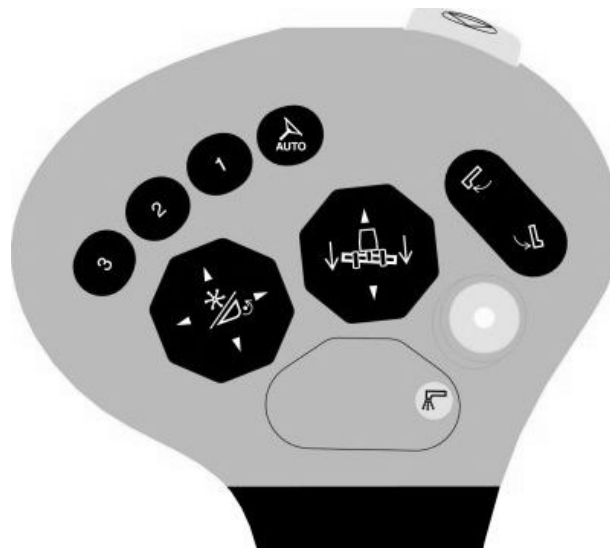
De Begeleidingshandleiding is voor zowel het Parallel Tracking als het AutoTrac begeleidingssysteem bestemd.

OUO6050,0000F2C -18-03APR08-1/1

Toets Hervatten

Setup Toets Hervatten

Wanneer een met AutoTrac uitgeruste maaidorser verbonden is met een maisvoorzetstuk met RowSense, worden de activeringstoetsen 2 en 3 op de multifunctionele bedieningshendel automatisch ingeschakeld als de systeemtoetsen voor het neerlaten van het maaibord en het hervatten van AutoTrac. De auto-toets kan in modellen uit 2012 en later worden gebruikt om de AutoTrac in te schakelen. Tevens worden de rijensensors ingeschakeld wanneer de voelarmen in contact komen met het gewas. Zie voor meer informatie rij-invoer instellen in het hoofdstuk Systeem inschakelen.



Toets hervatten op Maaidorser

PC13860 —UN—13JUL11

BA31779,00001F5 -18-08NOV11-1/1

AutoTrac RowSense

Overzicht

AutoTrac RowSense bestaat uit de volgende componenten

- Geïntegreerde AutoTrac geïnstalleerd en geactiveerd op maaidorsers met opgewaardeerde AutoTrac RowSense-software in het stuursysteem (SSU) en AutoTrac SF1 of SF2 activering.
 - De software-update van de Bridge Controller/Gateway moet worden geïnstalleerd op maaidorsers van de 50 en 60 series.
 - Op maaidorsers van de S-, W- en T-series uit modeljaar 2008 en van de C-series uit 2009 moet een Lynx-bus zijn geïnstalleerd die compatibel is met AutoTrac RowSense.
- Geïntegreerde AutoTrac geïnstalleerd en geactiveerd op maaidorsers met opgewaardeerde AutoTrac RowSense-software in het stuursysteem (SSU) en AutoTrac SF1 of SF2 activering.
- Maaidorsers uit modeljaar 2012 en later vereisen een display van GS3 2630 of GreenStar™ 3 CommandCenter.
- Maaidorsers uit modeljaar 2011 en eerder vereisen een display van GS2 2600 of GS3 2630.
- AutoTrac RowSense GS3 activering voor GS3 display of GS3 CommandCenter-display.

- AutoTrac RowSense SF1 of SF2 activering voor GreenStar 2-display.
- StarFire-ontvanger met SF1-, SF2- of RTK-activering.
- Eén paar rijensensors gemonteerd op goedgekeurd maisvoorzetsstuk.

AutoTrac RowSense werkt met alle bestaande spoorvolgpatronen en de meeste standaard oogstpatronen. AutoTrac werkt in de volgende modi: Adaptieve krommen, AB-krommen, cirkelspoor en recht spoor. AutoTrac RowSense is een verbetering van het geïntegreerde AutoTrac op het GS2-display, GS3-display en GS3-CommandCenter bij het oogsten van mais. De rijensensors gemonteerd op een van de rijen detecteren maisstengels om te bepalen waar de rij is. Signalen van de rijensensors worden gekoppeld aan de bestaande AutoTrac signalen om de maaidorsers op de rijen te houden. Als er geen signaal van de rijensensors komt (bijv. bij rijden door een greppel), geldt de normale GPS geleiding. De meeste andere eigenschappen van AutoTrac blijven ongewijzigd. Rijensensors vormen een andere positie-invoer voor het sturen van de maaidorsers. Alle spoorvolgingsmodi zijn op dezelfde manier opgezet als het op GPS gebaseerde AutoTrac.

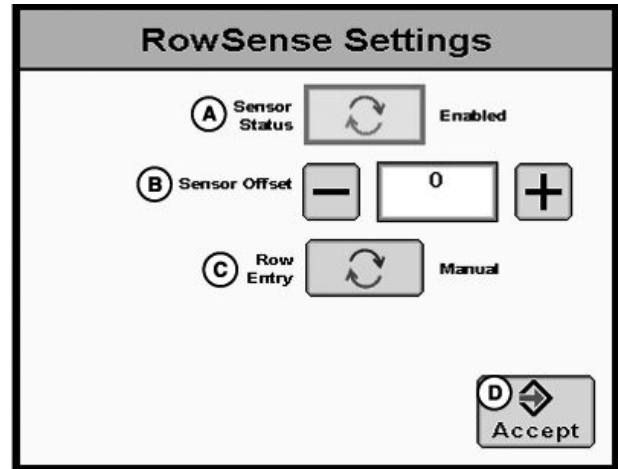
BA31779,00001F6 -18-08NOV11-1/1

AutoTrac RowSense instellen

OPMERKING: Naast het instellen van AutoTrac, moeten ook de volgende stappen worden voltooid alvorens dit product te gebruiken:

1. Navigeer op GS3-display naar Menu >> toets GreenStar 3 >> softkey Begeleiding >> tabblad Instellingen begeleiding >> toets Instellingen RowSense wijzigen.

Navigeer in GS3 CommandCenter naar Menu >> toets GreenStar 3 >> softkey Instellingen >> toets Instellingen RowSense
2. Gebruik de wisselknop om de rijengeleidingssensoren in te schakelen.
3. Controleer of de offsetwaarde van de sensors juist is (de standaardwaarde is 0).
4. Gebruik de wisselknop om de rij-invoermodus te selecteren.
5. Selecteer accepteren om de instellingen van RowSense af te sluiten.



Systeem kalibreren

A—Sensorstatus
B—Sensor offset (-50 - 50)
C—Rij-invoermethode
D—Accepteren

BA31779,000020C -18-17OCT11-1/2

Het pictogram van AutoTrac RowSense is verkrijgbaar op de volgende locaties:

- GS3 2630 - De pagina Begeleiding op het tabblad Weergave.
- GreenStar™ 3 CommandCenter - Uitvoeringspagina

PC10040 —UN—04FEB08



BA31779,000020C -18-17OCT11-2/2

PC13820 —UN—14JUN11

Instellen offset rijengeleiding

Er kan een offset aan de rijengeleiding worden toegevoegd door de uitlijning te veranderen van stengels die in het maisvoorzetsuk komen.

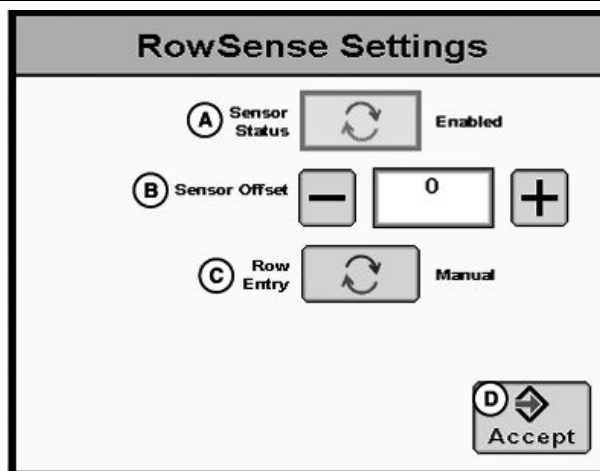
Voorbeelden van wanneer het wijzigen van de uitlijning vereist is:

- Tussenruimte aangeplant in het midden van het maisvoorzetsuk en rijen zijn door het voorzetsuk omver geduwd. Een offset kan alleen worden toegepast op "het verschil splitsen" zodat alle rijen overhellen, maar niet zo ver als zonder offset.
- Gewasverdelers met bevestigde rijensensoren zijn niet uitgelijnd met rij. Een offset kan worden toegepast om verkeerde uitlijning te corrigeren totdat onderhoud kan worden uitgevoerd om de sensoren uit te lijnen.

Met offsetwaarden lager dan 0 rijdt de maaidorser mogelijk iets naar links, en met offsetwaarden hoger dan 0 rijdt de maaidorser mogelijk iets naar rechts. De standaardwaarde is 0, met een bereik van -50 - 50.

1. Navigeer op GS3-display naar Menu >> toets GreenStar 3 >> softkey Begeleiding >> tabblad Instellingen begeleiding >> toets Instellingen RowSense wijzigen.

Navigeer in GS3 CommandCenter naar Menu >> toets GreenStar 3 >> softkey Instellingen >> toets Instellingen RowSense



A—Sensorstatus
B—Sensor offset (-50 - 50)

C—Rij-invoermethode
D—Accepteren

2. Voer offset rijengeleiding in (-50 - 50). Standaard waarde is 0.
3. Selecteer accepteren om de instellingen van RowSense af te sluiten.

PC13820—UN—14JUN11

BA31779,000020D -18-08NOV11-1/1

Rij-invoer instellen

1. Navigeer op GS3-display naar Menu >> toets GreenStar 3 >> softkey Begeleiding >> tabblad Instellingen begeleiding >> toets Instellingen RowSense wijzigen.

Navigeer op GS3 CommandCenter-display naar Menu >> toets GreenStar 3 >> softkey Instellingen >> toets Instellingen RowSense

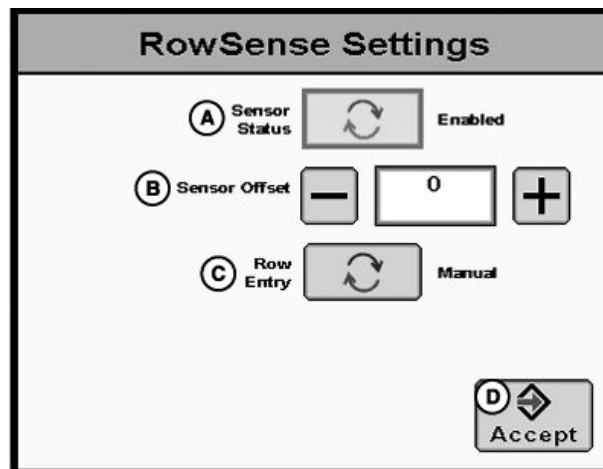
2. Gebruik de wisselknop om de rij-invoermodus te selecteren.
3. Selecteer accepteren om de instellingen van RowSense af te sluiten.

Handmatig:

1. Rijd de maaidorser een rij in.
2. Druk de eerste keer op de toets hervatten om de kop te laten zakken.
3. Druk nogmaals op de toets hervatten om geleiding en rijensensors in te schakelen.

GPS:

1. Rijd de maaidorser een rij in.
2. Druk de eerste keer op de toets hervatten om de kop te laten zakken en om geleiding in te schakelen.
3. Druk nogmaals op de toets hervatten om rijensensors in te schakelen.



A—Status sensor
B—Sensor offset (-50 - 50)

C—Rij-invoer
D—Accepteren

OPMERKING: AutoTrac wordt ingeschakeld wanneer de Auto-toets wordt ingedrukt. Rijensensors worden ingeschakeld wanneer het gewas contact maakt met de voelarmen.

PC13820—UN—14JUN11

BA31779,000020E -18-08NOV11-1/1

Kalibratieprocedure voor rijensensor

Deze procedure wordt uitgevoerd nadat het systeem is geïnstalleerd of gerepareerd. Rijensensoren moeten worden gemonteerd en tegen de ruststandaanslag worden geplaatst.

1. Voorbereiden op kalibratie

Controleer of de rijensensoren zijn geïnstalleerd met veren die de sensoren in de ruststand houden. Breng het voorzetstuk omhoog om te voorkomen dat de rijensensoren de grond raken. De maaidorser mag niet in beweging zijn.

2. Ga naar Menu >> toets Greenstar 3 >> softkey Diagnose >> selecteer RowSense in het vervolgkeuzemenu.

3. Kalibreer de spanningswaarden voor de rustposities.

Druk op de toets CAL om spanningswaarden voor rustpositie van sensoren op te slaan in het SSU-geheugen.

OPMERKING: Sensoren moeten zijn ingeschakeld om de toets voor kalibratie weer te geven.

OPMERKING: In GS3 2630 en GreenStar™ 3 CommandCenter worden nu de spanningswaarden van de linker- en rechtersensor weergegeven. De spanningswaarde in ruststand van de rechtersensor moet hoger zijn dan 2,5 V. De spanningswaarde in ruststand van de linkersensor moet lager zijn dan 2,5 V.

4. Einde van kalibratie, pagina Diagnoseweergaven RowSense afsluiten.

GreenStar - Diagnostic Readings

Read the latest Operator Manual prior to operation. To obtain a copy, see your dealer or visit www.StellarSupport.com.

View: RowSense (A)

Row Sensors Available: Yes

RowSense Activation Available: Yes

AutoTrac License: SF2

Row Offset: 0 (in)

Primary Steering Source: ---

Sensor Coast Mode Time Remaining: 0 (sec)

(B) Left Sensor Voltage: 0.5

(C) Right Sensor Voltage: 4.5

Calibrate Sensor (D) CAL

(E) Calibration Status: Calibrated

Kalibratie instellen

A—Vervolgkeuzelijst weergeven
B—Spanningswaarden linkersensor
C—Spanningswaarden rechtersensor

D—Toets CAL
E—Kalibratiestatus

PC13818 —UN—17OCT11

BA31779,000020F -18-08NOV11-1/1

AutoTrac RowSense instellen

OPMERKING: Naast het instellen van AutoTrac, moeten ook de volgende stappen worden voltooid alvorens dit product te gebruiken:

1. Ga op het GS2-display naar Origineel GreenStar-display >> Instellen >> AutoTrac
2. Selecteer 'Ja' voor optie Rijengeleiding geïnstalleerd en optie Rijengeleiding ingeschakeld.
3. Kalibreer rijengeleidingssensoren.
4. Controleer of de waarde van Offset rijengeleiding juist is (de standaardwaarde is 100).

A—Stuurgevoeligheid (50-200) E—Offset rijengeleiding (50-150)
 B—AutoTrac kalibratie
 C—Optie Rijengeleiding geïnstalleerd F—Niet bezet
 D—Kalibratie rijengeleidings-sensor G—Retour

1	2	SETUP	AutoTrac	
3	4	Steer Sensitivity (50 - 200)	104	A
5	6	AutoTrac Calibration	→	B
7	8	Row Guidance Option Installed	Yes	C
9	0	Row Guidance Sensor Calibration	→	D
.	CLR	Row Guidance Offset (50 - 150)	100	E
II	PAGE			F
	SETUP			G
I	INFO	SETUP	Setup	
J	RUN			

Systeem kalibreren

KR43067,00000FA -18-13NOV08-1/1

PC10466 —UN—27APR08

Kalibratieprocedure voor rijensensor

Deze procedure wordt uitgevoerd nadat het systeem is geïnstalleerd of gerepareerd. Rijensensoren moeten worden gemonteerd en tegen de ruststandaanslag worden geplaatst.

1. Voorbereiden op kalibratie

Controleer of de rijensensoren zijn geïnstalleerd met veren die de sensoren in de ruststand houden. Breng het voorzetstuk omhoog om te voorkomen dat de rijensensoren de grond raken. De maaidorser mag niet in beweging zijn.

A—Stuurgevoeligheid (50-200) E—Offset rijengeleiding (50-150)
 B—AutoTrac kalibratie
 C—Optie Rijengeleiding geïnstalleerd F—Niet bezet
 D—Kalibratie rijengeleidings-sensor G—Retour

1	2	SETUP	AutoTrac	
3	4	Steer Sensitivity (50 - 200)	104	A
5	6	AutoTrac Calibration	→	B
7	8	Row Guidance Option Installed	Yes	C
9	0	Row Guidance Sensor Calibration	→	D
.	CLR	Row Guidance Offset (50 - 150)	100	E
II	PAGE			F
	SETUP			G
I	INFO	SETUP	Setup	
J	RUN			

Setup AutoTrac

Vervolg op volgende pagina

KR43067,0000123 -18-17NOV08-1/2

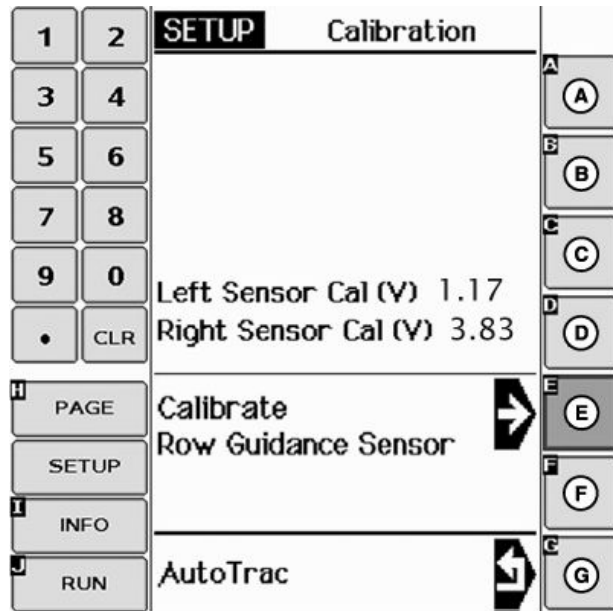
PC10466 —UN—27APR08

2. Druk op de toets Instellen op de originele GreenStar-monitor. Druk op de lettertoets die door AutoTrac wordt aangeduid.
3. Kalibreer de spanningswaarden voor de rustposities.
Druk op de knop Sensorkalibratie rijengeleiding (E) om spanningswaarden voor rustpositie van sensoren op te slaan in het SSU-geheugen.

OPMERKING: Op het GSD-scherm worden nu de spanningswaarden van de linker- en rechtersensor weergegeven. De spanningswaarde in ruststand van de rechtersensor moet hoger zijn dan 2,5 V. De spanningswaarde in ruststand van de linkersensor moet lager zijn dan 2,5 V.

4. Einde van kalibratie, sluit kalibratiemodus rijensensor.

A—Niet bezet	E—Rijengeleidingssensoren kalibreren
B—Niet bezet	F—Niet bezet
C—Kalibratie linkersensor (V) 1,17	G—Retour
D—Kalibratie rechtersensor (V) 3,83	



Kalibratie instellen

KR43067,0000123 -18-17NOV08-2/2

PC10467 —UN—03MAR08

Instellen offset rijengeleiding

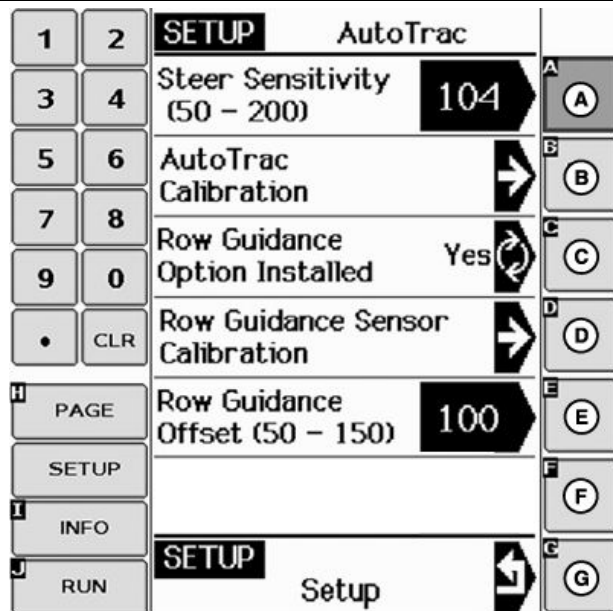
Er kan een offset aan de rijengeleiding worden toegevoegd door de uitlijning te veranderen van stengels die in het maisvoorzetstuk komen.

Voorbeelden van wanneer het wijzigen van de uitlijning vereist is:

- Tussenruimte aangeplant in het midden van het maisvoorzetstuk en rijen zijn door het voorzetstuk omver geduwd. Een offset kan alleen worden toegepast op "het verschil splitsen" zodat alle rijen overhellen, maar niet zo ver als zonder offset.
- Gewasverdelers met bevestigde rijensensoren zijn niet uitgelijnd met rij. Een offset kan worden toegepast om verkeerde uitlijning handmatig te corrigeren totdat onderhoud kan worden uitgevoerd om de sensoren uit te lijnen.

Met offsetwaarden lager dan 100 rijdt de maaidorser mogelijk iets naar links, en met offsetwaarden hoger dan 100 rijdt de maaidorser mogelijk iets naar rechts. De standaardwaarde is 100, met een bereik van 50-150.

1. Druk op de toets Instellen op de originele GreenStar-monitor. Druk op de lettertoets die door AutoTrac wordt aangeduid.
2. Voer offset rijengeleiding in (50-150). Standaardwaarde is 100.
3. Einde van instelling.



Instellen offset rijengeleiding

A—Stuurgevoeligheid (50-200)	E—Offset rijengeleiding (50-150)
B—AutoTrac kalibratie	F—Niet bezet
C—Optie Rijengeleiding geïnstalleerd	G—Retour
D—Kalibratie rijengeleidings-sensor	

KR43067,00000D6 -18-12NOV08-1/1

PC10466 —UN—27APR08

Het systeem inschakelen

Displays en indicators

Bij gebruik van AutoTrac RowSense, worden de volgende pictogrammen weergegeven op het scherm. OP de GS3 2630 wordt een pictogram weergegeven op de kaart onder het tabblad Begeleidingsweergave als aanduiding dat rijensensoren beschikbaar zijn (wanneer de knop Sensorstatus in de stand Ingeschakeld staat). In het GreenStar™ 3 CommandCenter wordt een pictogram weergegeven op de uitvoeringspagina. Elk pictogram geeft aan wat er op dat moment op de maaidorser gebeurt.

Het pictogram verandert van wit naar een gekleurde (groene) vorm met animatie wanneer rijensensoren het voertuig besturen.

PC10042C —UN—04FEB08



Systeem geïnstalleerd (grijze achtergrond)

PC10042 —UN—04FEB08



Systeem actief, werkend met beide, rijensensor en GPS (groene achtergrond)

PC10042A —UN—04FEB08



GPS verloren, werkend met alleen gegevens van rijensensor (gele achtergrond)

PC10042B —UN—04FEB08



Sensorsignaal verloren, werkend met alleen GPS (oranje achtergrond)

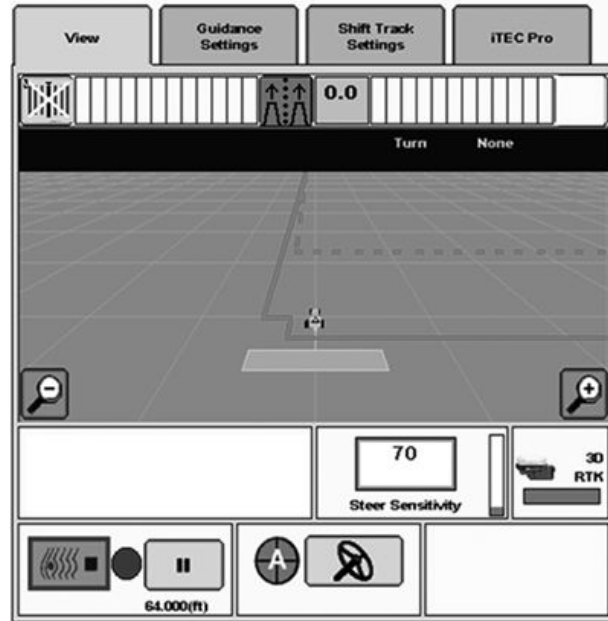
BA31779,0000224 -18-08JUL11-1/1

Rijensensoren inschakelen

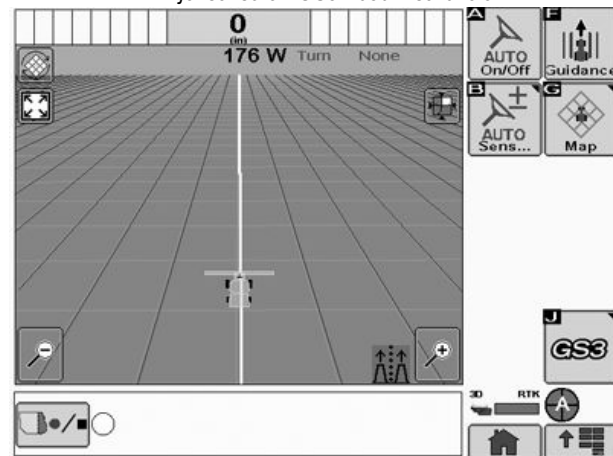
Rijensensoren leiden de maaidorser wanneer de sensoren de positie van een rij kunnen bepalen. De bestuurder ziet dat de rijensensoren de maaidorser sturen wanneer het pictogram voor AutoTrac RowSense verandert naar een groen, bewegend pictogram.

Nadat het oorspronkelijke pad is ingesteld (een AB-lijn of eerste geregistreerde gekromd spoor traject), kan de toets voor hervatten worden ingedrukt wanneer de maaidorser zich binnen de helft van de spoorafstand en in een acceptabele hoek met de rijen bevindt. Rijensensoren leiden de maaidorser zodra er activiteit is op de rijensensoren.

Op een wendakker keren: Omkeringen op een wendakker worden op dezelfde manier worden uitgevoerd als bij een op GPS gebaseerde AutoTrac. De bestuurder brengt de machine in lijn met het gewenste te volgen pad. Wanneer u op de toets voor hervatten drukt, rijdt AutoTrac naar het begeleidingspad. De rijensensor detecteert vervolgens de positie van de rij en volgt deze. De functie lijnverlenging van Adaptieve krommen, cirkelspoor en AB-krommen kan worden gebruikt om het naastliggende pad tot in de wendakker te projecteren.



Rijensensoren GS3 2630 inschakelen



Rijensensoren GS3 CommandCenter inschakelen

PC15049 —UN—22MAY12

PC13877 —UN—18JUL11

BA31779,0000470 -18-22MAY12-1/1

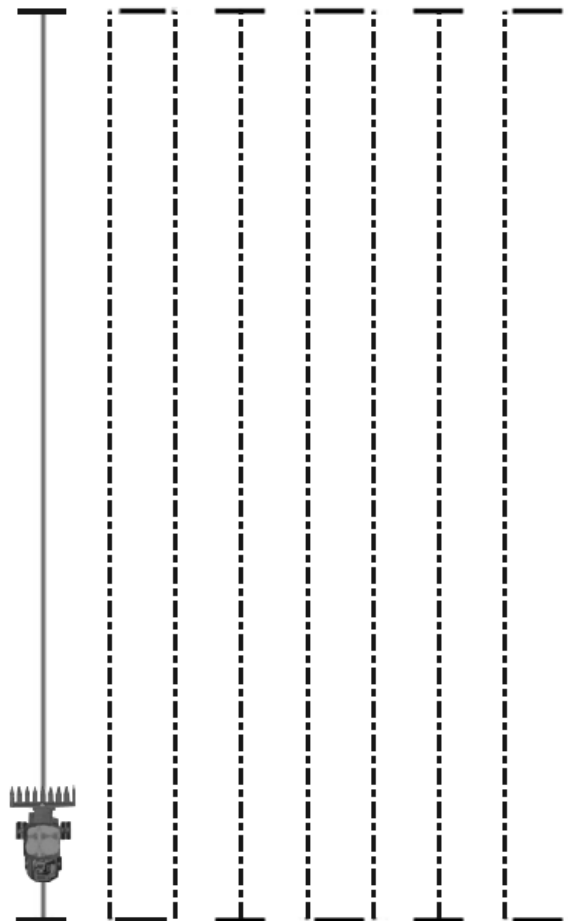
2600- en 2630-display – Recht spoor

Recht spoor

Straight Track (recht spoor) moet worden gebruikt als de rijen recht zijn en niet meer afwijken dan ongeveer 1 m (3-1/4 ft). Straight Track projecteert alle lijnen vanaf het eerste pad.

Als het veld relatief recht is en de richting verandert niet, dan wordt het gebruik van Straight Track (recht spoor) aanbevolen omdat hiermee bij naastliggende paden in de rij wordt gegaan. De prestaties met rij-ingang worden verbeterd als het veld met AutoTrac is gezaaid. De prestaties nemen ook toe tijdens periodes met rijverdwijning in greppels.

Wanneer in StraightTrack (recht spoor), komt de GPS-lijn automatisch weer naar voren. Dit zorgt ervoor dat het GPS-pad correct in lijn is met de maisrijen. **Deze functie is niet beschikbaar in adaptieve krommen.**



Recht spoor

Vervolg op volgende pagina

BA31779,0000201 -18-08NOV11-1/4

PC10390 —UN—07JAN08

MENU >> toets GREENSTAR >> softkey BEGELEIDING
>> tabblad BEGELEIDINGSINSTELLINGEN

Selecteer Recht spoor in het vervolgkeuzemenu
Sporvolgmodus. Selecteer het tabblad WEERGAVE.

OPMERKING: Pauzeer registratie wanneer niet
wordt geoogst.

Vóór het starten

1. Controleer of een SF1-, SF2 of RTK-sigitaal aanwezig is door het pictogram voor de ontvanger te bekijken op de pagina Weergave.
2. Controleer of de spoorafstand juist is. Als de spoorafstand niet juist is, wijzigt u de spoorafstand onder het tabblad BEGELEIDING.

Selecteer SPOOR 0 INSTELLEN.

PC8663 —UN—29APR15



Toets MENU

PC12685 —UN—29APR15



Toets GREENSTAR 3

PC8673 —UN—14OCT07



Softkey BEGELEIDING

BA31779,0000201 -18-08NOV11-2/4

1. Selecteer de spoor naam uit het vervolgkeuzemenu VOLGEND SPOOR 0. Als er geen naam bestaat, maakt u een nieuwe naam aan de toets NIEUW te selecteren.
2. Selecteer spoormethode (A + B) uit het vervolgkeuzemenu METHODE.
3. Rijd naar het begin van het spoor en selecteer de toets A INSTELLEN.
4. Rijd naar het einde van het spoor en selecteer de toets B INSTELLEN.

Er wordt een lijn gemaakt die over het perceel wordt geprojecteerd.

5. Druk op de toets voor hervatten om AutoTrac RowSense uit te voeren.

A—Vervolgkeuzemenu Huidig
spoor 0

B—Vervolgkeuzemenu
Methode

C—Toets Nieuw

D—Toets Verwijderen

E—Toets Spoorafstand

F—Toets A instellen

G—Toets B instellen

Spoor 0 instellen

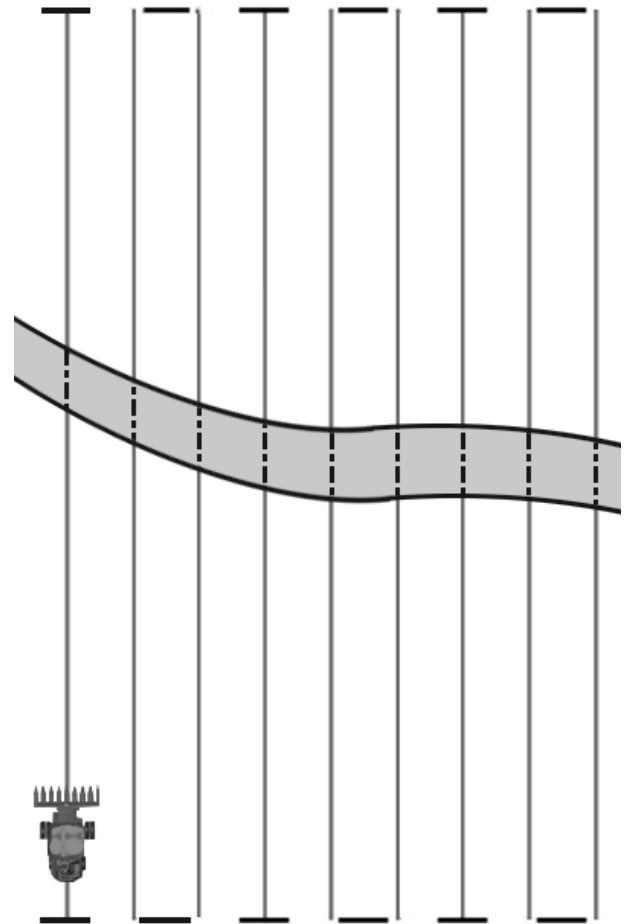
PC10708 —UN—24OCT07

Vervolg op volgende pagina

BA31779,0000201 -18-08NOV11-3/4

Rijverdwijning – Er wordt geen maisrij gelegd in de waterloop. Aangezien Recht spoor en AB-krommen het spoor opnieuw centreren, bestaat er een grotere kans dat de juiste rij wordt gevonden aan de andere kant van de waterloop.

OPMERKING: Als zowel de gegevenssignalen van de GPS en rijensensoren verloren gaan, worden systemen niet ingeschakeld totdat het GPS-sigitaal is hersteld.



Waterloop

PC10391 —UN—08JAN08

BA31779,0000201 -18-08NOV11-4/4

2600- en 2630-display – Adaptieve krommen

Adaptieve krommen



PC10399 —UN—04FEB08

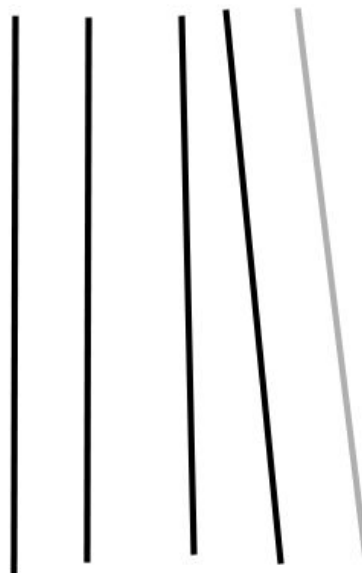
Verandering van het pad terwijl over het perceel wordt gereden

Adaptieve krommen kunnen in alle velden worden gebruikt, maar worden ten zeerste aanbevolen wanneer het pad tijdens het rijden door het veld wordt gewijzigd, de richting aanzienlijk verandert of de kromme U-vormig is. Adaptieve krommen beschikken over een toegevoegde functie waarmee Rijzoeken met de wisselknop kan worden geselecteerd. Rijzensensoren kunnen worden gebruikt om de maaidorser te sturen wanneer deze in een rij zijn ingeschakeld. Registratie van gebogen spoor moet AAN zijn. Dit bepaalt het eerste traject en staat een rechte-lijnverlenging toe.

Adaptieve krommen worden alleen toegepast op de volgende traject, maar hebben het voordeel dat verschillende krommevormen worden toegestaan, en dat mogelijk ongewenste rijenfouten niet door het gehele veld worden aangehouden.

Wanneer zich meerdere maaidorser op een perceel bevinden, staat Adaptieve kromming het overslaan van trajecten niet toe. Adaptieve kromming werkt in deze situatie mogelijk alleen wanneer spoorafstand van andere maaidorser(s) aan de eigen spoorafstand wordt toegevoegd. Als een kop van 8 rijen wordt gevolgd door een kop van 12 rijen met rijen van 30 inch terwijl beide op hetzelfde perceel oogsten, moeten beide een spoorafstand van 20 rijen (50 ft) hanteren.

Het gebruik van Adaptieve krommen wordt aanbevolen wanneer het pad vaak in het veld verandert. Adaptieve



PC10400 —UN—04FEB08

Richting verandert terwijl over het perceel wordt gereden



PC11000 —UN—04FEB08

Krommen zijn U-vormig

krommen worden alleen bij het volgende pad overgenomen.

KR43067.00000AE -18-10NOV08-1/1

Adaptieve krommen instellen

MENU >> toets GREENSTAR >> softkey BEGELEIDING
>> tabblad BEGELEIDINGSINSTELLINGEN

Selecteer ADAPTIEVE KROMMEN uit vervolgkeuzemenu SPOORVOLGMODUS. Selecteer het tabblad WEERGAVE.

Vóór het starten

1. Controleer of een SF1-, SF2 of RTK-sigitaal aanwezig is door het pictogram voor de ontvanger te bekijken op de pagina Weergave.
2. Controleer of de spoorafstand juist is. Als de spoorafstand niet juist is, wijzigt u de spoorafstand onder het tabblad BEGELEIDING.
1. Selecteer de toets Registratie om registratie van het pad te beginnen.
2. Rijd het pad af over het perceel. Nadat het eerste pad is gevolgd, wordt een projectie gemaakt met alleen het volgende pad.
3. Druk op de toets voor hervatten om AutoTrac RowSense uit te voeren.

In AutoTrac-modus wordt registratie uitgeschakeld wanneer aan het stuurwiel wordt gedraaid. In documentatiemodus wordt registratie uitgeschakeld wanneer het maaibord omhoog is.

AutoTrac-modus – Als de bestuurder alleen verbeterde rij-ingang voor het volgende traject nodig heeft, verbindt u adaptieve registratie met AutoTrac. Dit wordt alleen aanbevolen als het veld relatief vlak is zonder extreme krommingen en AutoTrac zelden wordt uitgeschakeld (door handmatig sturen of verlies van GPS).

Documentatiemodus – Adaptieve kromming verbinden met documentatie. Hierdoor kan de bestuurder tijdens bedrijf het stuurwiel gebruiken en het pad dat wordt gevolgd blijven registreren. Verlengingen van de lijn zijn beschikbaar bij de volgende trajecten, maar zijn

PC8663 —UN—29APR15



Toets MENU

PC12685 —UN—29APR15



Toets GREENSTAR 3

PC8673 —UN—14OCT07



Softkey BEGELEIDING

niet erg handig bij een rij-invoer aangezien er een vertraging bestaat bij het kiezen van de eerste en laatste rijen. De prestaties zijn marginaal tijdens periodes met rijverdwijning.

Handmatige registratie – De bestuurder kan Adaptieve registratie verbinden met Handmatige registratie. In deze modus zijn lijnverlengingen niet toegestaan, tenzij de bestuurder op de laatste rij de toets Stop blijft indrukken. Als de bestuurder vergeet de registratie uit te schakelen, kan dit leiden tot problemen zoals onjuiste projectie van krommingen. Voorbeeld: Als de bestuurder de rij verlaat om te lossen en niet op pauzeren drukt, wordt het pad geregistreerd. Wanneer de bestuurder een aangrenzend pad volgt, wijkt de maaidorser enigszins af van de rij aangezien de geprojecteerde lijn afwijkt.

Vervolg op volgende pagina

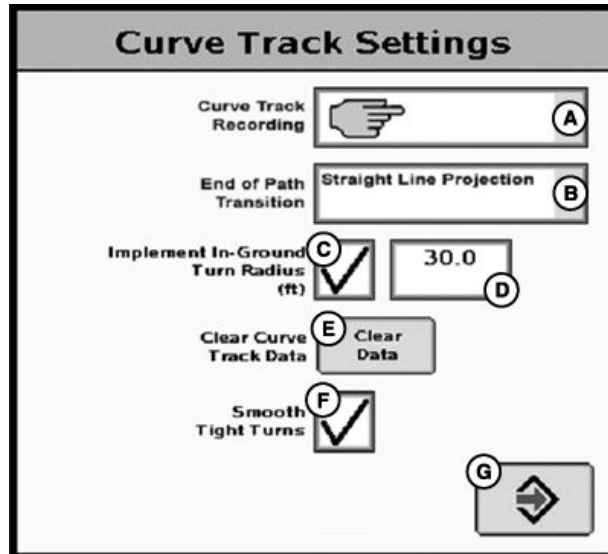
BA31779,0000472 -18-24MAY12-1/2

Druk op: MENU >> toets GREENSTAR >> softkey BEGELEIDING >> tabblad INSTELLINGEN BEGELEIDING >> toets INSTELLINGEN GEBOGEN SPOOR >> vervolgkeuzemenu REGISTRATIE GEBOGEN SPOOR (A).

De modus Adaptieve kromme kan op het hierboven afgebeelde scherm worden gewijzigd. Met behulp van het vervolgkeuzemenu kan de gewenste modus worden geselecteerd.

- AutoTrac
- Documentatie
- Handmatig

- | | |
|--|---|
| A—Registratie gebogen spoor | E—Toets Gegevens wissen |
| B—Overgang Einde van pad | F—Selectievakje Nauwe bochten verwijderen |
| C—Keuzevakje Draairadius werktuig in grond | G—Toets Accepteren |
| D—Invoervak Draairadius werktuig in grond | |



PC15166 —UN—24MAY12

BA31779,0000472 -18-24MAY12-2/2

Rijzoeken

Rijzoeken kan worden gebruikt wanneer in adaptieve krommen wordt gewerkt en een rij wordt gezocht die twee of meerdere trajecten verder ligt. Bij het naderen van de wendakker in de modus Adaptieve kromming, selecteert u de toets Rijzoeken om Rijzoeken te activeren. Hiermee wordt de positie en richting van het voertuig geregistreerd.

OPMERKING: *Geregistreerde positie en richting worden weggegooid als AutoTrac niet binnen 3 minuten is ingeschakeld nadat de knop Rijzoeken eerst is ingeschakeld*

Controleer aan het einde van de rij of registratie is uitgeschakeld. Op het display worden parallelle rijen weergegeven.

Ga op de wendakker naar de gewenste rij. Rijd de rij binnen en selecteer de toets Rijzoeken om Rijzoeken uit te schakelen. Hiermee wordt het systeem weer ingesteld op de modus Adaptieve krommen.

Zorg ervoor dat registratie is ingeschakeld voordat oogsten wordt gestart. **Druk op de toets Hervatten.** De maaidorser wordt vervolgens door AutoTrac over de rij geleid en een nieuw eerste spoor wordt geregistreerd.

- | | |
|----------------------------------|-----------------------------|
| A—Weergave | F—Pictogram RowSense-status |
| B—Begeleidingsinstellingen | G—Toets Registratie |
| C—Instellingen Spoor verschuiven | H—Toets Pauzeren |
| D—iTec Pro | I—Toets Sturen AAN/UIT |
| E—Toets Rijzoeken | |

PC15050 —UN—22MAY12

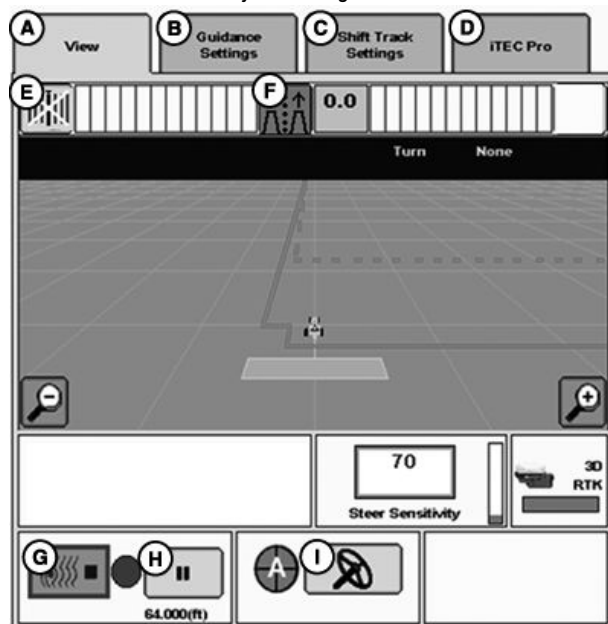


Rijzoeken uitgeschakeld

PC15051 —UN—22MAY12



Rijzoeken ingeschakeld



PC15157 —UN—24MAY12

BA31779,0000471 -18-24MAY12-1/1

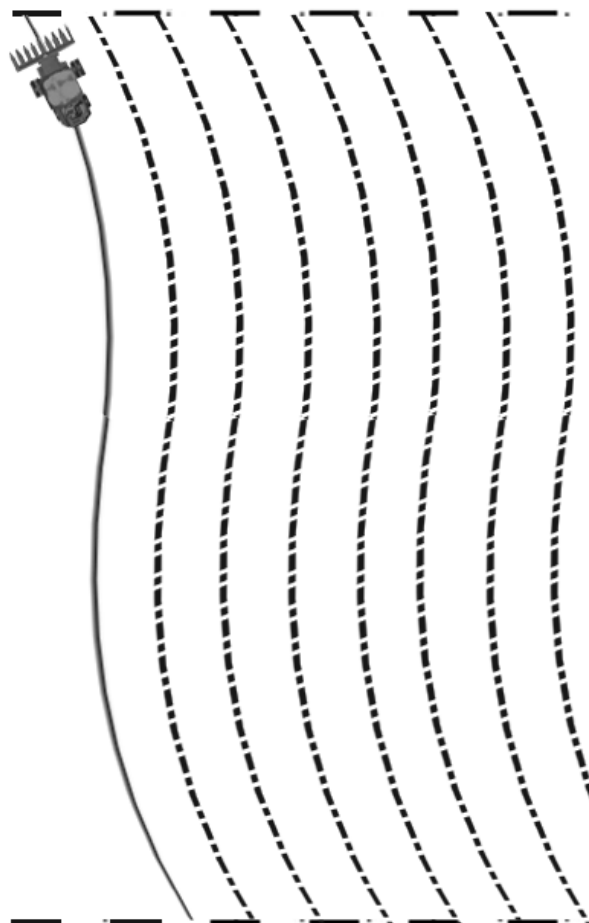
2600- en 2630-display – AB-krommen

AB-krommen

Het gebruik van AB-krommen wordt aanbevolen wanneer het veld uit een doorlopende bocht bestaat. Dit maakt een rijen-ingang in het naastliggende paden mogelijk. De prestaties worden verbeterd als het veld met AutoTrac is gezaaid. AB-krommen verbeteren ook de prestaties tijdens periodes met rijverdwijning in greppels.

AB-krommen hebben het voordeel dat deze een gebogen spoor op het veld projecteren als parallelle lijnen waarbij de vorm van de kromme voor elk traject gelijk is.

In de AB-krommen wordt de GPS-krommen automatisch opnieuw gecentreerd. Dit zorgt ervoor dat het GPS-pad correct in lijn is met de maisrijen. **Deze functie is niet beschikbaar in adaptieve krommen.**



AB-krommen projecteert alle lijnen vanaf het eerste traject

Vervolg op volgende pagina

BA31779,0000203 -18-08NOV11-1/3

PC10393 —UN—08JAN08

MENU >> toets GREENSTAR >> softkey BEGELEIDING
>> tabblad BEGELEIDINGSINSTELLINGEN

OPMERKING: Pauzeer registratie wanneer niet wordt geoogst.

1. Selecteer AB-KROMMEN uit vervolgkeuzemenu SPOORVOLGMODUS. Selecteer het tabblad WEERGAVE.
2. Controleer of een SF1-, SF2 of RTK-sigitaal aanwezig is door het pictogram voor de ontvanger te bekijken op het tabblad WEERGAVE.
3. Selecteer de toets AB-KROMMEN.
4. Controleer of de spoorafstand juist is. Als de spoorafstand niet juist is, wijzigt u de spoorafstand onder het tabblad BEGELEIDING.

PC8663 —UN—29APR15



Toets MENU

PC12685 —UN—29APR15



Toets GREENSTAR 3

PC8673 —UN—14OCT07



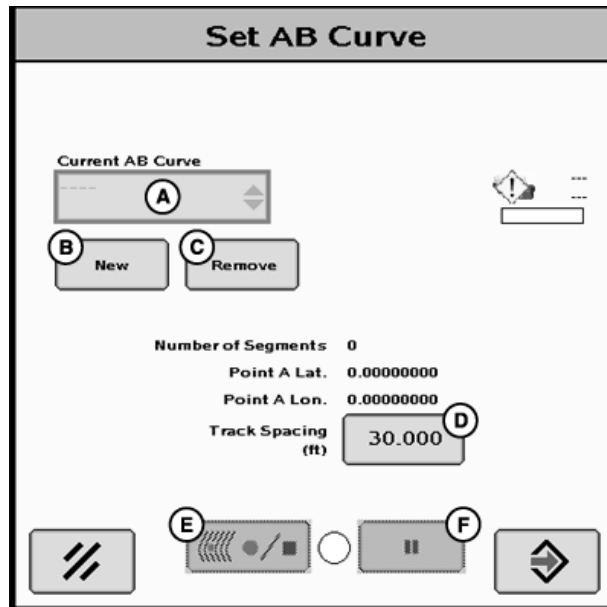
Softkey BEGELEIDING

BA31779,0000203 -18-08NOV11-2/3

5. Selecteer de naam van een AB-kromme in het vervolgkeuzemenu HUIDIGE AB-KROMME. Als er geen naam bestaat, maakt u een nieuwe naam aan de toets NIEUW te selecteren.
6. Selecteer de toets Registreren aan het begin van het eerste traject.
7. Selecteer de toets Accepteren aan het einde van het eerste traject. Krommen worden op het perceel geprojecteerd.
8. Druk op de toets voor hervatten om AutoTrac RowSense uit te voeren.

A—Vervolgkeuzemenu
AB-kromme
B—Toets Nieuw
C—Toets Verwijderen

D—Toets Spoorafstand
E—Toets Registratie/Stop
F—Toets Pauzeren



PC10709 —UN—25OCT07

BA31779,0000203 -18-08NOV11-3/3

2600- en 2630-display – Cirkelspoor

Cirkelspoor instellen

Het gebruik van Cirkelspoor wordt aanbevolen wanneer het gewas is geplant in een veld met een centraal zwenkpunt.

Als de rijen in cirkels moeten worden geoogst, moet Circle Track worden gebruikt. Deze staat toe dat de GPS-kromme op de rijensensoren wordt toegepast.

MENU >> toets GREENSTAR >> softkey BEGELEIDING >> tabblad BEGELEIDINGSINSTELLINGEN

1. Selecteer CIRKELSPOOR in het vervolgkeuzemenu SPOORVOLGMODUS. Selecteer het tabblad WEERGAVE.
2. Controleer of een SF1-, SF2 of RTK-sigitaal aanwezig is door het pictogram voor de ontvanger te bekijken op het tabblad WEERGAVE.
3. Selecteer de toets CIRKEL INSTELLEN.
4. Controleer of de spoorafstand juist is. Als de spoorafstand niet juist is, wijzigt u de spoorafstand onder het tabblad BEGELEIDING.



PC8663 —UN—29APR15



Toets MENU

PC12685 —UN—29APR15



Toets GREENSTAR 3

PC8673 —UN—14OCT07



Softkey BEGELEIDING

Vervolg op volgende pagina

BA31779,0000204 -18-08NOV11-1/2

PC10853 —UN—31JAN08

5. Selecteer de naam van de cirkel in het vervolgkeuzemenu HUIDIGE CIRKEL. Als er geen naam bestaat, maakt u een nieuwe naam aan de toets NIEUW te selecteren.
6. Selecteer rijmethode uit het vervolgkeuzemenu METHODE.
7. Selecteer de toets Registreren tijdens het eerste traject.
8. Selecteer de toets Accepteren nadat de eerste cirkel is afgelegd. Een cirkel wordt geprojecteerd op het perceel.
9. Druk op de toets voor hervatten om AutoTrac RowSense uit te voeren.

A—Vervolgkeuzemenu Huidige cirkel
B—Vervolgkeuzemenu Methode
C—Toets Nieuw
D—Toets Verwijderen
E—Toets Spoorafstand

PC10710—UN—26OCT07

BA31779,0000204 -18-08NOV11-2/2

GS3 CommandCenter – Recht spoor

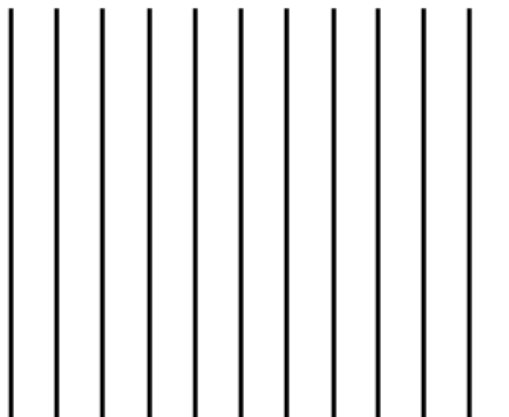
Werking

De modus Recht spoor helpt de bestuurder in rechte parallelle paden te rijden. Eerst wordt Spoor 0 (een referentiep pad) ingesteld met behulp van verscheidene opties. Nadat Spoor 0 (referentiep ad) is gedefinieerd, worden alle trajecten voor het perceel gegenereerd. De gegenereerde trajecten kunnen worden gebruikt om met handmatige begeleiding of AutoTrac te werken. Elk traject wordt gegenereerd vanuit het oorspronkelijk gereden traject om te verzekeren dat stuurfouten niet over het hele perceel worden herhaald.

Trajecten zijn identieke kopieën van het oorspronkelijke traject.

OPMERKING: De termen "Begeleidingsspoor" en "AB lijn" zijn onderling verwisselbaar. Spoor 0 is het door de bestuurder gedefinieerde spoor en referentiepunt waarop alle parallelle trajecten in het perceel gebaseerd zijn.

De afstand tussen de parallelle trajecten is de spoorafstand die in de Setup Wizard is ingevoerd.



PC9508 —UN—24OCT06

BA31779,0000233 -18-21JUL11-1/1

Een nieuw recht spoor aanmaken

Er zijn verschillende methoden om Spoor 0 te definiëren:

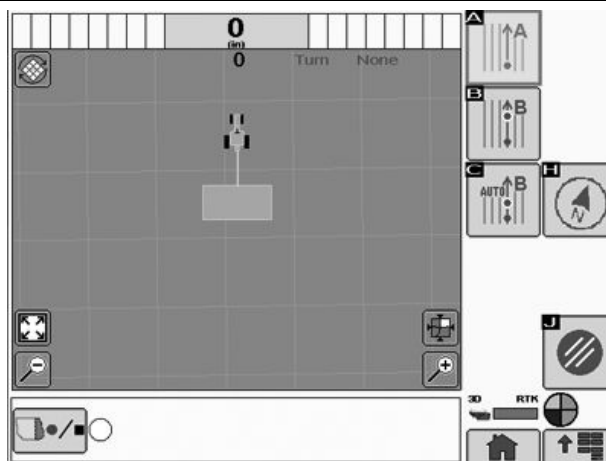
- A + B - Spoor 0 definiëren door het met het voertuig af te rijden.
- A + Auto B - Spoor 0 definiëren door het met het voertuig af te rijden.
- A + Richting - Spoor 0 definiëren door het voertuig naar punt A te rijden en een vooraf gedefinieerde richtingwaarde in te voeren.
- Bgr/Lgr - Spoor 0 definiëren door vooraf gedefinieerde coördinaten voor de breedte- en lengtegraad voor punten A en B in te voeren.

- Bgr/Lgr + Richting - Spoor 0 definiëren door vooraf gedefinieerde breedte- en lengtegraadwaarden voor punt A in te voeren plus een vooraf gedefinieerde richtingwaarde.

OPMERKING: Spoor 0 kan tijdens een werkzaamheid (bv. planten) worden aangemaakt, maar sommige functies zijn niet beschikbaar tijdens het aanmaken.

BA31779,0000227 -18-13JUL11-1/1

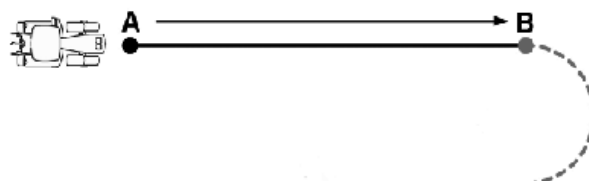
Methoden A+B, A+Auto B en A+Richting



PC10857XT —UN—16JUN10

Richting

PC10857MT —UN—23APR09



BA31779,0000228 -18-14JUL11-1/4

1. Modus RECHT SPOOR kiezen en een spoornaam selecteren of aanmaken op de eindpagina in de Setup wizard (SETUP BEGELEIDINGSSPOOR).

PC13868 —UN—14JUL11

OPMERKING: Deze pagina kan ook worden geopend met de softkey Snelle verandering begeleiding.

GreenStar Hoofdpagina -> Snelle verandering begeleiding

2. Naar de gewenste locatie in perceel rijden om het A punt te maken.



GreenStar Hoofdpagina

PC10857JJ —UN—13APR09



Snelle verandering begeleiding

BA31779,0000228 -18-14JUL11-2/4

3. Selecteer de softkey A instellen.

PC10857MU —UN—23APR09



Softkey A instellen

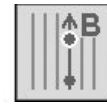
Vervolg op volgende pagina

BA31779,0000228 -18-14JUL11-3/4

4. Punt B definiëren met een van drie opties:

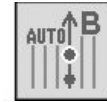
- Om het punt B handmatig in te stellen, naar de gewenste locatie in het perceel rijden om punt B aan te maken en B instellen selecteren. De minimumafstand is 3 m (10 feet). Er wordt aanbevolen punt B aan het uiteinde van het perceel in te stellen om de gewenste richting te definiëren.
- Om punt B automatisch in te stellen, selecteert u op een willekeurig moment B automatisch instellen. Punt B wordt automatisch ingesteld wanneer het voertuig 15 m (45 ft) vanaf punt A heeft afgelegd. Met deze methode wordt punt B berekend op basis van de laatste vijf datapunten uit de afgelegde 15 m (45 ft), en wordt door deze punten een best passende lijn getrokken om een richting te bepalen.
- Om punt B in te stellen door een richting in te voeren, de softkey Richting instellen selecteren. De gewenste lijnrichting invoeren met het numerieke toetsenbord en de waarde opslaan door Accepteren te kiezen.
0.000 geeft het noorden aan, 90.000 het oosten, 180.000 het zuiden en 270.000 het westen.
Spoor 0 is nu gedefinieerd en de parallelle sporen worden automatisch aangemaakt. Het GreenStar systeem is nu ingesteld om te werken.

PC10857MV —UN—23APR09



Softkey B instellen

PC10857MW —UN—23APR09



B automatisch instellen

PC10857MX —UN—23APR09



Softkey Richting

Om de instelling om het even wanneer te annuleren, naar de pagina Setup begeleiding terugkeren en Annuleren selecteren.

BA31779,0000228 -18-14JUL11-4/4

GS3 CommandCenter – Adaptieve krommen

Werking

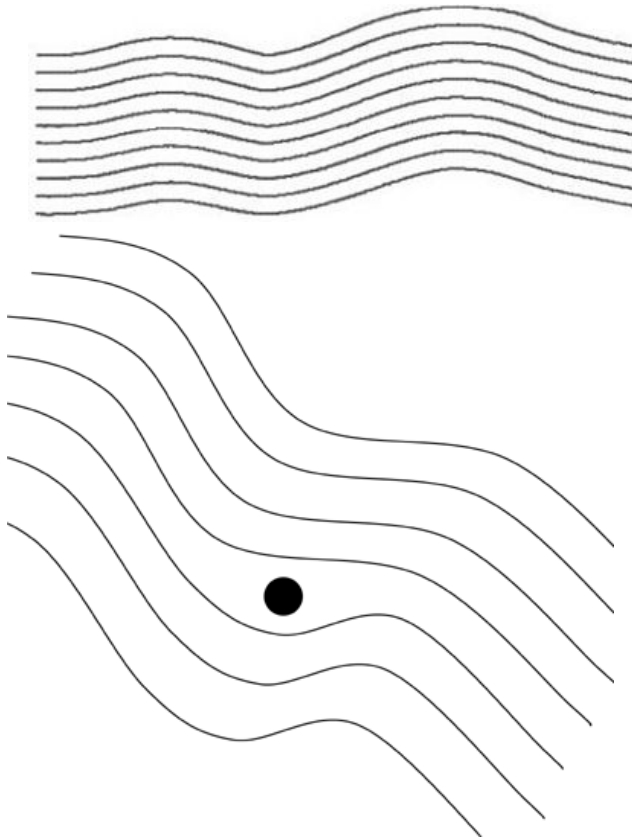
Met de modus Adaptieve krommen kan de bestuurder een handmatig gereden gebogen pad registreren. Als het eerste gebogen traject is geregistreerd en de machine is gekeerd, kan de bestuurder Parallelle spoorvolgning gebruiken of AutoTrac activeren zodra het aangemaakte pad verschijnt. Het voertuig wordt langs daaropvolgende trajecten geleid op basis van het eerder geregistreerde traject. Elk traject wordt gegenereerd vanuit het oorspronkelijk gereden traject om te verzekeren dat stuurfouten niet over het hele perceel worden gedupliceerd. De trajecten zijn geen identieke kopieën van het oorspronkelijke traject. De kromming van het traject verandert om de foutmarge van traject tot traject hetzelfde te houden. Indien nodig kan de bestuurder het gebogen pad op elk punt in het veld wijzigen door eenvoudig de machine van het gegenereerde pad af te sturen.

OPMERKING: De mogelijkheid om een traject over te slaan is niet beschikbaar in de modus Adaptieve krommen.

De kromming van het pad verandert naarmate de navolgende paden meer convex of concaaf worden.

Met de modus Adaptieve krommen kan de bestuurder tijdens het rijden begeleiding krijgen bij diverse perceelpatronen.

PC9028 —UN—16APR06



PC9029 —UN—17APR06

BA31779,0000234 -18-21JUL11-1/1

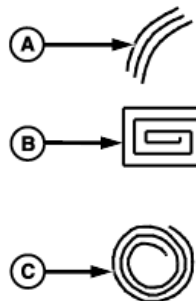
Begeleidingspatronen

Met de methode waarbij alle lijnsegmenten worden doorzocht, kan de bestuurder tijdens het rijden begeleiding krijgen bij het volgen van diverse perceelpatronen:

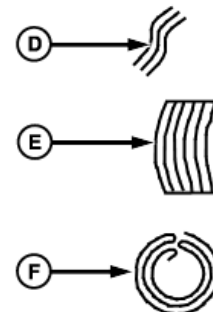
- Eenvoudige kromme
- S-kromming
- Rechthoekig
- Renbaan
- Spiraal
- Cirkel

Spoor verschuiven bedienen

Het gebruik van Spoor verschuiven wordt afgeraden als men Gebogen spoor gebruikt. Spoor verschuiven compenseert de inherente GPS drift niet in de modus Gebogen spoor.



A—Eenvoudige kromme
B—Rechthoekig
C—Spiraal



D—S-kromme
E—Renbaan
F—Cirkel

PC9032 —UN—17APR06

BA31779,0000235 -18-21JUL11-1/1

Een nieuw Adaptief gebogen spoor aanmaken

OPMERKING: Cliënt, boerderij en perceel hoeven niet te worden ingesteld om Adaptief gebogen spoor te gebruiken, maar slechts een Algemeen adaptief gebogen spoor kan worden opgeslagen.

1. De modus ADAPTIEF GEBOGEN SPOOR kiezen op de eindpagina in de Setup wizard (SETUP BEGELEIDINGSSPOOR).

OPMERKING: Deze pagina kan ook worden geopend met de softkey Snelle verandering begeleiding.

2. Rijd naar de gewenste locatie in het perceel om het spoor te starten.

PC13868 —UN—14JUL11



GreenStar Hoofdpagina

PC10857JJ —UN—13APR09



Snelle verandering begeleiding

PC10857ND —UN—27APR09



Registratie starten

Vervolg op volgende pagina

BA31779,0000229 -18-14JUL11-1/2

3. Registratie starten.

OPMERKING: De softkey voor registratie van Adaptieve krommen is uitgeschakeld als de Herhalingsmodus AAN is. Bij het registreren van nieuwe paden (bv. planten), moet de Herhalingsmodus uitvinkt zijn (Uit). Bij begeleiding langs bestaande paden (bv. spuiten, oogsten), moet de Herhalingsmodus aangevinkt zijn (Aan). Standaard is de Herhalingsmodus UIT.

Selecteer de softkey Registratie Adaptieve krommen starten om handmatig te registreren. Na de selectie wordt de softkey vervangen door de volgende softkeys:

- Registratie pauzeren
- Registratie stoppen
- Annuleren

OPMERKING: Registratie hoeft alleen te worden uitgezet als de machine buiten het normale perceelpatroon wordt gereden (bv. om een veldspuit of pootmachine bij te vullen), of als u het keren aan het einde van het perceel niet wilt registreren.

Kromme-instellingen – Registratie kan worden geactiveerd op basis van AutoTrac of Toepassing door deze opties in de Begeleidingsinstellingen te kiezen

4. Rijd het initiële traject af. Een blauw begeleidingsspoor verschijnt op de kaart.

OPMERKING: Als u recht vooruitrijdt, wordt het geregistreerde pad eventueel niet achter het machinepictogram op het display weergegeven. Het pad verschijnt wanneer de machine een bocht maakt.

Er verschijnt **GEEN** witte, gemarkeerde navigatielijn tot het uiteinde van het traject is bereikt en de machine is gekeerd. Als de machine eenmaal is gekeerd, bepaalt het systeem een pad voor de begeleiding. Het systeem vindt een lijnsegment dat parallel loopt en binnen een 1/2 tot 1-1/2 spoorafstand valt. Het voorspelde pad verschijnt en de bestuurder kan op basis daarvan navigeren. Rijd met het voertuig over het gewenste pad.

5. Keer het voertuig aan het einde van het eerste traject; er wordt een witte navigatielijn voor het volgende traject gegenereerd. Het kan enkele seconden duren voordat de navigatielijn verschijnt.

6. Als de witte navigatielijn voor het beoogde pad verschijnt, drukt u op de schakelaar Hervatten

PC10857NE —UN—27APR09



Registratie starten

PC10857NF —UN—27APR09



Registratie pauzeren

PC13868 —UN—14JUL11



GreenStar Hoofdpagina

PC10857JF —UN—13APR09



Instellingen

PC10857NG —UN—27APR09



Begeleidingsinstellingen

(alleen AutoTrac) op de machine en stuurt de machine automatisch op dat traject. Voor handmatige begeleiding, gebruikt u de witte gemarkeerde navigatielijn.

7. Selecteer Registratie stoppen als het perceel is afgewerkt.

BELANGRIJK: STOPPEN met registreren voordat het volgende perceel wordt binnengereden. De adaptieve krommegegevens kunnen anders van het laatste perceel worden gewist voordat de adaptieve krommegegevens van het volgende perceel worden geregistreerd.

OPMERKING: De opgeslagen adaptieve krommegegevens worden aan de geselecteerde cliënt-, boerderij- en perceelnaam toegewezen. De gegevens worden in het interne geheugen van het display opgeslagen tot ze door de gebruiker worden gewist. Ze kunnen ook van het ene naar het andere display worden overgedragen.

BA31779,0000229 -18-14JUL11-2/2

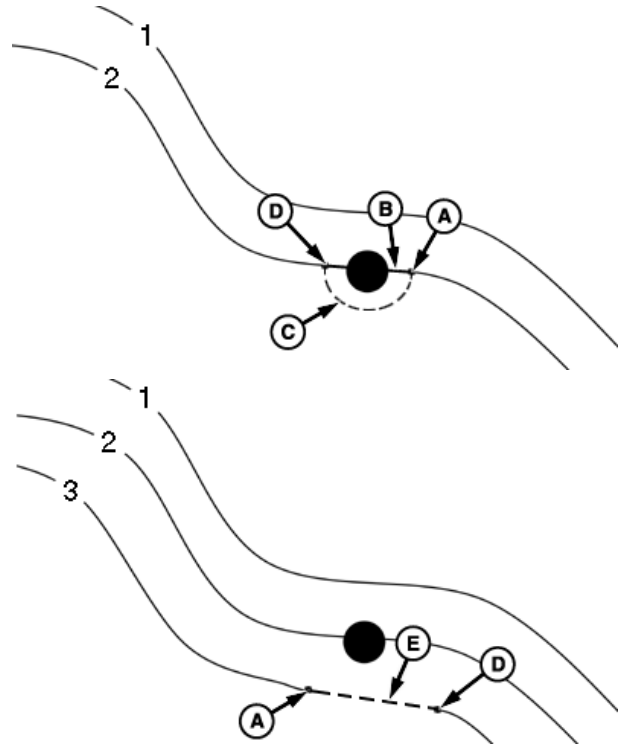
Een recht pad registreren of rond obstakels navigeren

1. Registratie starten
2. Selecteer Registratie pauzeren om de registratie van het pad van een voertuig tijdelijk te stoppen.
3. Registratie selecteren om de registratie van de adaptieve kromme te hervatten.

De afstand tussen de punten waar de registratie werd GEPAUZEERD en HERVAT wordt aangeduid door een rechte lijn. Dit kan nuttig zijn bij een lang recht stuk of bij het navigeren rond obstakels.

OPMERKING: Het langste overbruggingssegment (lijnsegment aangemaakt tussen GEPAUZEERD en ONGEPAUZEERD) dat kan worden aangemaakt is een afstand van 0,8 km (0.5 mi [2640 ft]). Als de afstand groter is, is er geen lijnsegment en is het pad onderbroken.

- | | |
|--|--|
| A —Registratie GEPAUZEERD | D —Registratie HERVAT |
| B —Overbruggingssegment wordt gegenereerd om twee punten te verbinden | E —Pad geregistreerd als een rechte lijn tussen punten A en D |
| C —Trekkerpad niet geregistreerd tijdens pauzering | |



PC9284 —UN—29JUL06

PC9285 —UN—08AUG06

BA31779.000022A -18-13JUL11-1/1

Rijzoeken

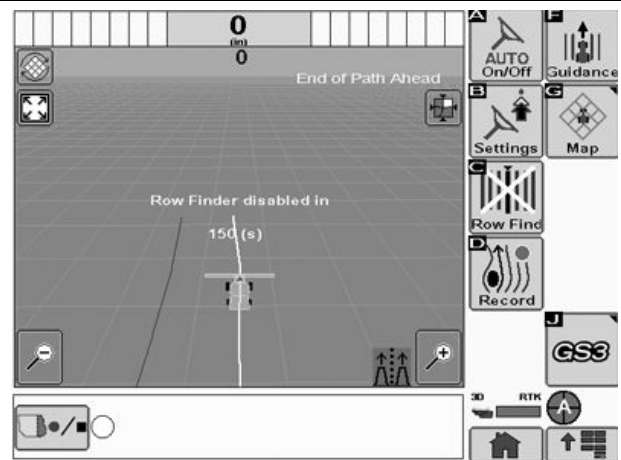
Rijzoeken kan worden gebruikt wanneer in adaptieve krommen wordt gewerkt en een rij wordt gezocht die twee of meerdere trajecten verder ligt. Bij het naderen van de wendakker in de modus Adaptieve kromming, selecteert u de toets RIJZOEKEN INSCHAKELEN. Hiermee wordt de positie en richting van het voertuig geregistreerd.

OPMERKING: Geregistreeerde positie en richting worden weggegooid als AutoTrac niet binnen 3 minuten is ingeschakeld nadat de toets RIJZOEKEN INSCHAKELEN is geselecteerd

Controleer aan het einde van de rij of registratie is uitgeschakeld. Op het display worden parallelle rijen weergegeven.

Ga op de wendakker naar de gewenste rij. Rijd de rij binnen en selecteer de toets RIJZOEKEN UITSCHAKELEN. Hiermee wordt het systeem weer ingesteld op de modus Adaptieve krommen.

Zorg ervoor dat registratie is ingeschakeld voordat oogsten wordt gestart. **Druk op de toets Hervatten.** De



maaidorser wordt vervolgens door AutoTrac over de rij geleid en een nieuw eerste spoor wordt geregistreerd.

PC13966 —UN—03AUG11

BA31779.000024D -18-03AUG11-1/1

GS3 CommandCenter – AB-krommen

Werking

De modus AB krommen laat de bestuurder over trajecten met parallelle krommen rijden, met eindpunten aan de ene of andere kant van het perceel. De begeleidingssporen lopen parallel aan het spoor in de ene of ander richting en worden op basis van het oorspronkelijke spoor gegenereerd om te verzekeren dat stuurfouten niet in het gehele perceel worden gedupliceerd.

Spoor 0 is het referentiespoor waarop alle volgende gebogen trajecten in het perceel gebaseerd zijn. Nadat de eerste AB-kromme (Spoor 0) is aangemaakt, worden 4 sporen gegenereerd. Het systeem blijft verdere trajecten genereren wanneer het voertuig voorbij het laatste op het scherm weergegeven traject rijdt.

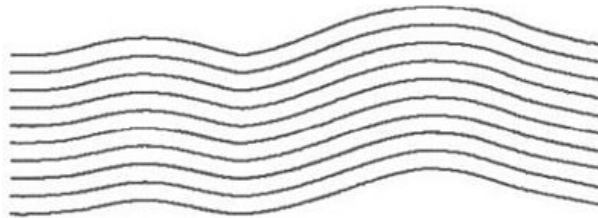
OPMERKING: De mogelijkheid om een traject over te slaan is beschikbaar in de modus AB-krommen.

Informatie over pad van AB-kromme genereren -

Naarmate het systeem de eerste trajecten genereert na het registreren van Spoor 0 of bij het genereren van verdere trajecten, wordt de tekst "AB-kromme genereren" op de perspectiefweergave weergegeven. Gedurende deze tijd kunt u niet van paden afwijken.

Grenzen van gegenereerde AB-kromme - De aanvankelijk geregistreerde AB kromme moet minstens 10 ft lang zijn om een geldige AB-kromme voor begeleiding te zijn. Het voertuig moet binnen 400 meter (0.25 mijl) zijn

PC9028 —UN—16APR06



van waar Spoor 0 is geregistreerd voordat het systeem kan beginnen met het genereren van gebogen paden. Als het voertuig zich aan deze uiterste grens bevindt, kan het enkele minuten duren voordat een pad is gegenereerd dat op het scherm te zien is. Gedurende deze tijd wordt "AB-kromme genereren" op het scherm weergegeven.

Meerdere AB-krommen in een perceel - Een perceel kan meerdere AB-krommen bevatten. Elke AB-kromme voor een perceel moet worden geregistreerd en een unieke naam krijgen.

Sporen nummeren - Sporen worden genummerd om het mogelijk te maken trajecten over te slaan en om te helpen bij het vinden van trajecten. Het richtinglabel (N, Z, O of W) wordt gedefinieerd door de richting die is vastgesteld tussen het eerste en laatste punt van de kromme.

De kromming van het pad verandert naarmate de navolgende paden meer convex of concaaf worden.

BA31779,0000236 -18-21JUL11-1/1

Een nieuw AB gebogen spoor aanmaken

De volgende procedure gebruiken om de eerste AB-kromme (Spoor 0) in te stellen, waarop de volgende gebogen trajecten in het perceel gebaseerd zijn.

OPMERKING: Per perceel kunnen meerdere AB-krommen worden geregistreerd. Deze moeten afzonderlijk namen krijgen en worden geregistreerd.

1. Selecteer modus AB GEBOGEN SPOOR en selecteer of maak een spoornaam op de eindpagina in de Setup wizard (SETUP BEGELEIDINGSSPOOR).

OPMERKING: Deze pagina kan ook worden geopend met de softkey *Snelle verandering begeleiding*.

2. Rijd naar de gewenste startlocatie voor Spoor 0 in het perceel.
3. Selecteer de softkey Registratie van AB kromme starten. Na de selectie wordt de softkey vervangen door de volgende softkeys:
 - Registratie pauzeren
 - Registratie stoppen
 - Annuleren.
4. Rijd het initiële traject af. Een blauw begeleidingsspoor verschijnt op de kaart.

OPMERKING: Als u recht vooruitrijdt, wordt het geregistreerde pad eventueel niet achter het

PC13868 —UN—14JUL11



GreenStar Hoofdpagina

PC10857JJ —UN—13APR09



Snelle verandering begeleiding

machinepictogram op het display weergegeven. Het pad verschijnt wanneer de machine een bocht maakt.

5. Door op Registratie stoppen te drukken aan het einde van het traject, wordt het spoor in het geheugen opgeslagen.

OPMERKING: Als het GPS-signaal tijdens de registratie verloren gaat, stopt de registratie en wordt de AB-kromme die tot dat punt werd geregistreerd, opgeslagen. Als de AB-kromme niet is wat de bestuurder bedoelde, kan de kromme worden gewist met behulp van de toets *Spoor wissen* op de pagina *SETUP BEGELEIDINGSSPOOR* van de *SETUP WIZARD*.

BA31779,000022B -18-14JUL11-1/1

Een recht pad registreren of rond obstakels navigeren

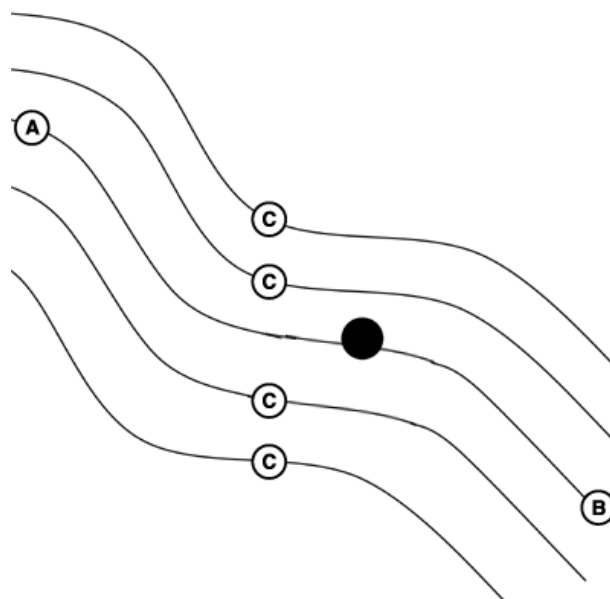
1. Registratie van AB-krommen starten
2. Selecteer Registratie pauzeren om de registratie van het pad van een voertuig tijdelijk te stoppen.
3. Selecteer Registratie AB-krommen om de registratie van de AB kromme te hervatten.

De afstand tussen de punten waar de registratie werd GEPAUZEERD en HERVAT wordt aangeduid door een rechte lijn. Dit kan nuttig zijn bij een lang recht stuk of bij het navigeren rond obstakels.

OPMERKING: Het langste overbruggingssegment (lijnsegment aangemaakt tussen GEPAUZEERD en ONGEPAUZEERD) dat kan worden aangemaakt is een afstand van 0,8 km (0.5 mi [2640 ft]). Als de afstand groter is, is er geen lijnsegment en is het pad onderbroken.

A—Pauzeren voor obstakel
B—Hervatten na obstakel

C—Van Spoor 0 gegenereerde paden



PC9030C —UN—27OCT06

BA31779,000022C -18-13JUL11-1/1

GS3 CommandCenter – Cirkelspoor

Werking

Cirkelspoor helpt bestuurders in concentrische cirkels te rijden op percelen met een irrigatiesysteem met centraal zwenkpunt. Gebruikers kunnen op allerlei manieren een eerste cirkel maken. Als de eerste cirkel is gedefinieerd, worden alle volgende cirkels in het perceel gemaakt.

De modus cirkelspoor is beschikbaar voor Handmatige begeleiding; maar om AutoTrac in de modus Cirkelspoor te gebruiken is activering van zowel AutoTrac als Pivot

Pro vereist. Activering van Pivot Pro is alleen beschikbaar in Noord-Amerika.

De coördinaten van de breedtegraad en de lengtegraad van het middelpunt van de cirkel worden opgeslagen en gekoppeld aan een perceelnaam. Als geen perceel is geselecteerd wanneer het middelpunt van de cirkel wordt gedefinieerd, worden globale middelpunten opgeslagen. Middelpunten van cirkels kunnen voor toekomstig gebruik worden opgevraagd.

BA31779,0000237 -18-21JUL11-1/1

Een nieuw cirkelspoor aanmaken

Cirkelsporen worden aangemaakt door het middelpunt van de cirkel te definiëren. Er zijn twee methoden om het middelpunt te definiëren:

Selecteer eerst CIRKELSPOOR en een spoornaam of maak een spoornaam aan op de eindpagina in de Setup wizard (SETUP BEGELEIDINGSSPOOR).

OPMERKING: Deze pagina kan ook worden geopend met de softkey Snelle verandering begeleiding.

PC13868 —UN—14JUL11



GreenStar Hoofdpagina

PC10857JJ —UN—13APR09



BA31779,000022D -18-14JUL11-1/1

Methode Cirkel rijden

- Cirkels afrijden - Er wordt een cirkelspoor aangemaakt door minstens 10 procent van de gewenste cirkel af te rijden. Het wordt aanbevolen de hele cirkel te rijden voor een optimale berekening van het middelpunt van de cirkel en om een accurater spoor te krijgen.
- Bgr/Lgr - Er wordt een cirkelspoor ingesteld op basis van een punt met specifieke breedte- en lengtegraad in het midden van de door de gebruiker gedefinieerde cirkel.

1. Rijd naar de gewenste locatie in het perceel om een cirkelvormig traject te rijden.

2. Selecteer Cirkelregistratie starten.
3. Rijd het gewenste cirkeltraject.
4. Selecteer Cirkelregistratie stoppen. De cirkelsporen worden automatisch aangemaakt met de in de Setup Wizard gedefinieerde spoorafstand.

OPMERKING: De knop Cirkelregistratie stoppen wordt weergegeven wanneer genoeg van de cirkel is gereden om het middelpunt te berekenen.

BA31779,000022E -18-13JUL11-1/1

Methode bgr/lgr

1. Selecteer breedte- en lengtegraad middelpunt.
2. Voer de gewenste waarden voor de breedtegraad en de lengtegraad van het middelpunt van de cirkel in decimale graden in. De vorige waarden voor de breedtegraad en de lengtegraad die aan het perceel waren gekoppeld, worden weergegeven wanneer het invoerscherm voor het eerst wordt weergegeven.

3. Sla de waarden op door Accepteren te selecteren. De cirkelsporen worden automatisch aangemaakt met de in de Setup Wizard gedefinieerde spoorafstand.

OPMERKING: Het kan nodig zijn om het voertuig op het spoor om de mast van het zwenkpunt uit te lijnen of Spoor verschuiven centreren te gebruiken om de sporen uit te lijnen met het voertuig.

BA31779,000022F -18-13JUL11-1/1

Diagnose

Diagnoseschermen

OPMERKING: Mogelijke diagnostische antwoorden met korte verklaring.

GreenStar 2 Pro - Diagnostic Readings

Read the latest Operators Manual prior to operation. To obtain a copy, see your dealer or visit www.StellarSupport.com

View **RowSense** (A)

(B) Row Sensors Available: Yes

(C) RowSense Activation Available: Yes

(D) AutoTrac License: Yes

(E) Row Offset: 0 (in)

(F) Primary Steering Source: GPS

(G) Sensor Coast Mode Time Remaining: 0 (sec)

Pre MY12 diagnostische aflezingen

GreenStar - Diagnostic Readings

Read the latest Operator Manual prior to operation. To obtain a copy, see your dealer or visit www.StellarSupport.com

View **RowSense** (A)

(B) Row Sensors Available: Yes

(C) RowSense Activation Available: Yes

(D) AutoTrac License: SF2

(E) Row Offset: 0 (in)

(F) Primary Steering Source: ---

(G) Sensor Coast Mode Time Remaining: 0 (sec)

(H) Left Sensor Voltage: 0.5

(I) Right Sensor Voltage: 4.5

(J) Calibrate Sensor

(K) CAL

(L) Calibration Status: Calibrated

MY12 diagnostische aflezingen

A—Vervolgkeuzemenu weergeven

B—Rijensensors beschikbaar

C—Activering RowSense beschikbaar

D—AutoTrac-licentie

E—Rij-offset

F—Hoofdbron besturing

G—Resterende tijd sensor vrijlooptmodus

H—Spanningswaarden linkersensor

I—Spanningswaarden rechtersensor

J—Sensor kalibreren

K—Toets CAL

L—Kalibratiestatus

Rijensensors beschikbaar:

- A - Ja
- B - Nee

Activering rijenbegeleiding beschikbaar:

- A - Ja (indien AutoTrac RowSense GS3 activering beschikbaar is)
- C - Nee (indien AutoTrac RowSense GS3 activering niet beschikbaar is)

AutoTrac licentie:

- A - Ja (SF1)
- B - Ja (SF2)
- C - Nee

Rij-offset:

- Huidige waarde rij-offset, gemeten afstand in (in.) of (mm).

Hoofdbron besturing:

- A - Geen

- B - GPS
- C - Rijensensors

Resterende tijd sensor vrijlooptmodus:

- Afteltimer geeft seconden weer bij verlies van GPS-sigitaal.

Spanningswaarde linkersensor

- Bij rust zou de spanningswaarde van de sensor lager moeten zijn dan 2,5 V.

Spanningswaarde rechtersensor

- Bij rust zou de spanning van de sensor hoger moeten zijn de 2,5 V.

Sensor kalibreren

Kalibratiestatus

- Gekalibreerd
- Niet gekalibreerd

BA31779,00001F4 -18-21JUL11-1/1

Rijensensors reinigen

Rijensensors reinigen

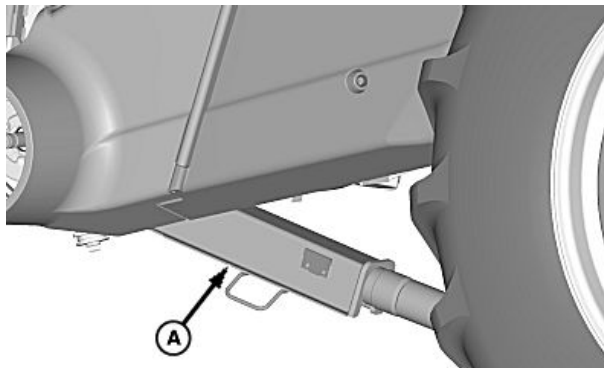
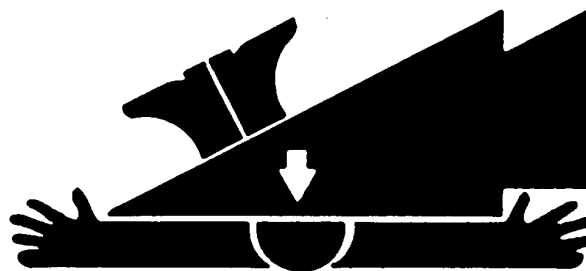
⚠ WAARSCHUWING: Zet de motor **UIT**, schakel de parkeerrem in en haal de sleutel uit het contactslot.

Hef het maaibord en laat de borgbeugel (A) op de stang van de hydraulische cilinder zakken.

Dagelijks controleren of de rijensensors moeten worden gereinigd. Als materiaal zich heeft opgehoopt op de sensors, kan dit de vrije beweging belemmeren en de prestaties nadelig beïnvloeden. Haal vuil uit de sensors en de omgeving om de rijensensors te reinigen. Controleer of de sensors vrij bewegen zonder belemmering.

Controleer jaarlijks op overmatige slijtage van de bussen en assen van de sensor. Vervang indien nodig.

A—Veiligheidsstop



TS686 —UN—21SEP89

H90891 —UN—26FEB08

KR43067,00000B3 -18-11NOV08-1/1

Specificaties

EG-conformiteitsverklaring

Deere & Company
Moline, Illinois U.S.A.

Onderstaande persoon verklaart dat

Product: AutoTrac™ RowSense™

voldoet aan alle desbetreffende bepalingen en essentiële vereisten van de volgende richtlijnen:

Richtlijn	Nummer	Certificatiemethode
Richtlijn elektromagnetische compatibiliteit	2004/108/EG	Zelfcertificering, volgens bijlage II van de richtlijn

Naam en adres van de persoon in de Europese Gemeenschap die het technische constructiebestand vastlegt:

Brigitte Birk
Deere & Company European Office
John Deere Strasse 70
Mannheim, Duitsland D-68163
EUConformity@JohnDeere.com

Plaats verklaring: Kaiserslautern, Duitsland

Datum van declaratie: 29 juli 2011

Productie-eenheid: John Deere Intelligent Solutions Group

Naam: Aaron Senneff

Titel: Engineering Manager, John Deere Intelligent Solutions
Group

DXCE01 —UN—28APR09



BA31779,000024E -18-05AUG11-1/1

Index

	Pagina		Pagina
A		Rijensensors	20-4, 25-1
AB-krommen		Keren op een wendakker.....	30-2
Punt A Bgr.....	45-2	M	
Punt A Lgr.....	45-2	Multifunctionele bedieningshendel	10-1
Toets Aantal segmenten	45-2	O	
Toets Nieuw	45-2	Offsets	
Toets Pauzeren	45-2	Rijengeleiding	20-2, 25-2
Toets Registreren/Stoppen	45-2	Offsetwaarde	15-1
Toets Spoorafstand	45-2	Onderhoud	
Toets Verwijderen.....	45-2	Rijensensors reinigen	80-1
Vervolgkeuzemenu AB-kromme	45-2	P	
Activering.....	15-1	Pictogram	
Adaptieve krommen		Rijensensor	30-1
AutoTrac-modus	40-2	Punt A Bgr	
Documentatiemodus	40-2	AB-krommen	45-2
Handmatige registratie	40-2	Cirkelspoor	50-2
AutoTrac-modus		Recht spoor.....	35-2
Adaptieve krommen	40-2	Punt A Lgr	
C		AB-krommen	45-2
Cirkelspoor		Cirkelspoor	50-2
Punt A Bgr.....	50-2	Recht spoor.....	35-2
Punt A Lgr.....	50-2	R	
Toets Nieuw	50-2	Recht spoor	
Toets Spoorafstand	50-2	Punt A Bgr.....	35-2
Toets Verwijderen.....	50-2	Punt A Lgr.....	35-2
Vervolgkeuzemenu Huidige cirkel.....	50-2	Richting	35-2
Vervolgkeuzemenu Methode	50-2	Toets A instellen.....	35-2
Compatibiliteit.....	15-1	Toets B instellen.....	35-2
D		Toets Nieuw	35-2
Diagnose	75-1	Toets Spoorafstand	35-2
Documentatiemodus		Toets Verwijderen.....	35-2
Adaptieve krommen	40-2	Vervolgkeuzemenu Huidig spoor 0	35-2
G		Vervolgkeuzemenu Methode	35-2
Geen signaal		Reinigen	
Rijensensor	30-1	Rijensensors	80-1
Geïnstalleerd		Richting	
Rijensensor	30-1	Recht spoor.....	35-2
Gewasverdelers.....	20-2, 25-2	Rij-invoermodus	
GPS		Toets Hervatten.....	10-1
Rijensensor	30-1	Rijengeleiding	
H		Diagnose.....	75-1
Handmatige registratie		Instellingen offset	20-2, 25-2
Adaptieve krommen	40-2	Uitlijning	20-2, 25-2
K		Rijengeleidingsmodus	
Kalibratie		Toets Hervatten.....	10-1
Diagnose.....	75-1	Rijensensor	
		Geen signaal.....	30-1
		Geïnstalleerd.....	30-1

Vervolg op volgende pagina

	Pagina		Pagina
Pictogram.....	30-1	Toets Spoorafstand	
Statusstoets.....	10-1	AB-krommen.....	45-2
Werkt met GPS.....	30-1	Cirkelspoor.....	50-2
Rijensensors		Recht spoor.....	35-2
Kalibratie.....	20-4, 25-1	Toets Verwijderen	
Reinigen.....	80-1	AB-krommen.....	45-2
Rijverdwijning.....	35-3	Cirkelspoor.....	50-2
Spanningswaarden.....	20-4, 25-1	Recht spoor.....	35-2
Uitlijning stengels.....	20-2, 25-2	Tussenruimte tussen rijen.....	20-2, 25-2
Wachttijd.....	10-1		
Rijverdwijning.....	35-3	U	
Rijzoeken		Uitlijning	
Inschakelen.....	40-3, 60-4	Rijengeleiding.....	20-2, 25-2
Uitschakelen.....	40-3, 60-4	Uitlijning stengels	
Rijzoeken inschakelen.....	40-3, 60-4	Rijensensors.....	20-2, 25-2
Rijzoeken uitschakelen.....	40-3, 60-4		
S		V	
Scherf Spoor 0 instellen		Vereisten.....	15-1
Recht spoor.....	35-2	Vervolgkeuzemenu AB-kromme	
Sensorstatus inschakelen/uitschakelen.....	10-1	AB-krommen.....	45-2
Setup		Vervolgkeuzemenu Huidig spoor 0	
Recht spoor.....	35-2	Recht spoor.....	35-2
Toets Hervatten.....	10-1	Vervolgkeuzemenu Huidige cirkel	
Signaal rijensensor verloren.....	35-3	Cirkelspoor.....	50-2
Spanningswaarden		Vervolgkeuzemenu Methode	
Rijensensors.....	20-4, 25-1	Cirkelspoor.....	50-2
SSU.....	10-1	Recht spoor.....	35-2
Storingstabel		W	
Diagnosescherm.....	75-1	Wachttijd.....	10-1
Systeem inschakelen.....	10-1		
T			
Toets 2			
Toets Hervatten.....	10-1		
Toets 3			
Toets Hervatten.....	10-1		
Toets A instellen			
Recht spoor.....	35-2		
Toets Aantal segmenten			
AB-krommen.....	45-2		
Toets B instellen			
Recht spoor.....	35-2		
Toets Hervatten			
Rij-invoermodus.....	10-1		
Rijengeleidingsmodus.....	10-1		
Setup.....	10-1		
Toets 2.....	10-1		
Toets 3.....	10-1		
Toets Nieuw			
AB-krommen.....	45-2		
Cirkelspoor.....	50-2		
Recht spoor.....	35-2		
Toets Pauzeren			
AB-krommen.....	45-2		
Toets Registreren/Stoppen			
AB-krommen.....	45-2		

Beschikbare John Deere-servicedocumentatie

Technische informatie

Technische informatie is verkrijgbaar bij John Deere. Sommige informatie is zowel als elektronisch medium, bijvoorbeeld CD-ROM, als op papier beschikbaar. U kunt ze op verschillende manieren bestellen. Raadpleeg uw John Deere dealer. Bel **1-800-522-7448** om te bestellen met kredietkaart. Zoek online onder <http://www.JohnDeere.com>. Houd modelnummer, serienummer en naam van het product paraat.

Beschikbare informatie:

- **ONDERDELENCATALOGUS** met onderhoudsdelen beschikbaar voor uw machine met opengewerkte tekeningen ter ondersteuning van de identificatie van uw onderdelen. Ook nuttig bij uit elkaar nemen en in elkaar zetten.
- **GEBRUIKERSHANDLEIDINGEN** verschaffen informatie over veiligheid, bediening en onderhoud. Deze gebruikshandleidingen en de veiligheidsstickers op de machine zijn mogelijk ook in andere talen verkrijgbaar.
- **GEBRUIKERSVIDEO'S** verschaffen informatie over veiligheid, bediening, onderhoud en service. Deze video's zijn beschikbaar in meerdere talen en formaten.
- **TECHNISCHE HANDLEIDINGEN** bevatten onderhoudsinformatie voor uw machine. Ze bevatten specificaties, afbeeldingen van in elkaar zetten en uit elkaar nemen, hydraulische schema's en bedradingsschema's. Sommige producten hebben aparte handleidingen voor reparatie en diagnose. Sommige componenten, zoals motoren, zijn beschikbaar in aparte technische handleidingen voor componenten
- **ALGEMENE HANDLEIDINGEN** bevatten algemene informatie, onafhankelijk van de fabrikant:
 - De serie Agricultural Primer behandelt technologie voor landbouw en veehouderij, met onderwerpen als computers, internet en precisielandbouw.
 - De serie Farm Business Management behandelt een breder gebied en biedt praktische oplossingen op het gebied van marketing, financiën, uitrusting en functionele standaardisatie.
 - Algemene handleidingen of onderhoudshandleidingen beschrijven reparatie en onderhoud van velduitrusting.
 - Algemene gebruikershandleidingen behandelen machinecapaciteiten en instellingen, verbetering van de prestaties en efficiënt werken op het veld.



TS189 —UN—17JAN89



TS191 —UN—02DEC88



TS224 —UN—17JAN89



TS1663 —UN—10OCT97

DX,SERVIT -18-31JUL03-1/1

Met John Deere Service komt het werk af

John Deere helpt u graag

KLANTTEVREDENHEID is belangrijk voor John Deere.

Onze dealers willen graag snel en efficiënt voor u klaarstaan:

• Onderhoud van en onderdelen voor uw uitrusting.

• Geschoolde onderhoudstechnici en de vereiste diagnose- en reparatietoestellen voor uw uitrusting.

KLANTTEVREDENHEID EN HET OPLOSSEN VAN PROBLEMEN

Uw John Deere dealer ondersteunt u graag bij het oplossen van uw problemen.

1. Raadpleeg uw dealer, met de volgende informatie paraat:

• Machinemodel en productidentificatienummer

• Datum van aankoop

• Soort probleem

2. Bespreek het probleem met de onderhoudsmanager van de dealer.



TS201 — UN—15APR13

3. Als het probleem niet kan worden opgelost, het probleem met de dealermanager bespreken en om ondersteuning vragen.

4. Bij een blijvend of voor uw dealer onoplosbaar probleem uw dealer vragen om John Deere te raadplegen. Of raadpleeg Ag Customer Assistance Center op 1-866-99DEERE (866-993-3373), of schrijf een e-mail naar www.deere.com/en_US/ag/contactus/.

DX,IBC,2 -18-01MAR06-1/1

